

EC-R6

■型式項目 **EC** — **R6**

シリーズ — タイプ

リード — ストローク — ケーブル長 — オプション

S : 20mm
H : 12mm
M : 6mm
L : 3mm

50 : 50mm
300 : 300mm
(50mm毎)

0 : 端子台タイプ
コネクター付き
1 : 1m
10 : 10m

下記オプション
価格表参照

※型式項目の内容は16ページをご参照ください。



※垂直・横立・天吊り姿勢で設置を行う場合、機種によっては制約があります。



速度・加速度別可搬質量表

リード20

姿勢 速度 (mm/s)	加速度(G)					
	水平		垂直			
0	6	6	5	5	1.5	1.5
160	6	6	5	5	1.5	1.5
320	6	6	5	3	1.5	1.5
480	6	6	5	3	1.5	1.5
640	6	4	3	2	1.5	1.5
800	4	3			1	1

リード12

姿勢 速度 (mm/s)	加速度(G)					
	水平		垂直			
0	25	18	16	12	4	4
100	25	18	16	12	4	4
200	25	18	16	10	4	4
400	20	14	10	6	4	4
500	15	8	6	4	3.5	3
700	6	2			2	1

リード6

姿勢 速度 (mm/s)	加速度(G)					
	水平		垂直			
0	40	35	30	25	10	10
50	40	35	30	25	10	10
100	40	35	30	25	10	10
200	40	30	25	20	10	10
250	40	27.5	22.5	18	9	8
350	30	14	12	10	5	5
400	18	10	6	5	3	3
450	8	3			2	1

リード3

姿勢 速度 (mm/s)	加速度(G)					
	水平		垂直			
0	60	50	45	40	12.5	12.5
50	60	50	45	40	12.5	12.5
100	60	50	45	40	12.5	12.5
125	60	50	40	30	10	10
175	40	35	25	20	6	5
200	35	30	20	14	5	4.5
225	16	16	10	6	5	4

- POINT**
選定上の注意
- (1) 加減速度の上限は水平1G、垂直0.5Gです。
 - (2) アクチュエータスペースの可搬質量は最大値を表示していますが、加速度や速度により可搬質量は変化します。詳細は、右記の「速度・加速度別可搬質量表」をご確認ください。
 - (3) 水平可搬質量は外付けガイドを併用した場合です。ロッドの進行方向以外からの外力がかかると、まわり止めが破損する場合がありますのでご注意ください。
 - (4) 押付け動作を行う場合は、P65をご参照ください。
 - (5) 使用周囲温度によって、デューティの制限が必要です。詳細は、P67をご参照ください。
 - (6) 設定により、電源容量を減らすことができます。その場合の「速度・加速度別可搬質量表」は、P63をご参照ください。

アクチュエータスペース

リードと可搬質量

型式	リード (mm)	最大可搬質量		最大押付け力 (N)
		水平 (kg)	垂直 (kg)	
EC-R6S-①-②(-③)	20	6	1.5	56
EC-R6H-①-②(-③)	12	25	4	93
EC-R6M-①-②(-③)	6	40	10	185
EC-R6L-①-②(-③)	3	60	12.5	370

記号説明 ①ストローク ②ケーブル長 ③オプション

ストロークと最高速度

(単位はmm/s)

リード (mm)	50~200 (50mm毎)	250 (mm)	300 (mm)
20	800		
12	700		547
6	450	376	268
3	225	186	133

①ストローク別価格表 (標準価格)

①ストローク (mm)	標準価格	①ストローク (mm)	標準価格
50	—	200	—
100	—	250	—
150	—	300	—

②ケーブル長価格表 (標準価格)

ケーブル記号	ケーブル長	標準価格
0	ケーブルなし(コネクター付属)	—
1~3	1~3m	—
4~5	4~5m	—
6~10	6~10m	—

③オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	→P59	—
フランジ(前)	FL	→P59	—
フット金具	FT	→P60	—
先端アダプター(雌ねじ)	NFA	→P61	—
原点逆仕様	NM	→P62	—
PNP仕様	PN	→P62	—
バッテリーレス アプリケーションエンコーダー仕様	WA	→P62	—
無線通信仕様	WL	→P62	—

アクチュエーター仕様

項目	内容
駆動方式	ボールねじφ10mm、転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロッド	φ25mm 材質:アルミ 硬質アルマイト処理
ロッド先端静的許容トルク	0.5N・m
ロッド先端最大変位角(※)	±1.5度
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)

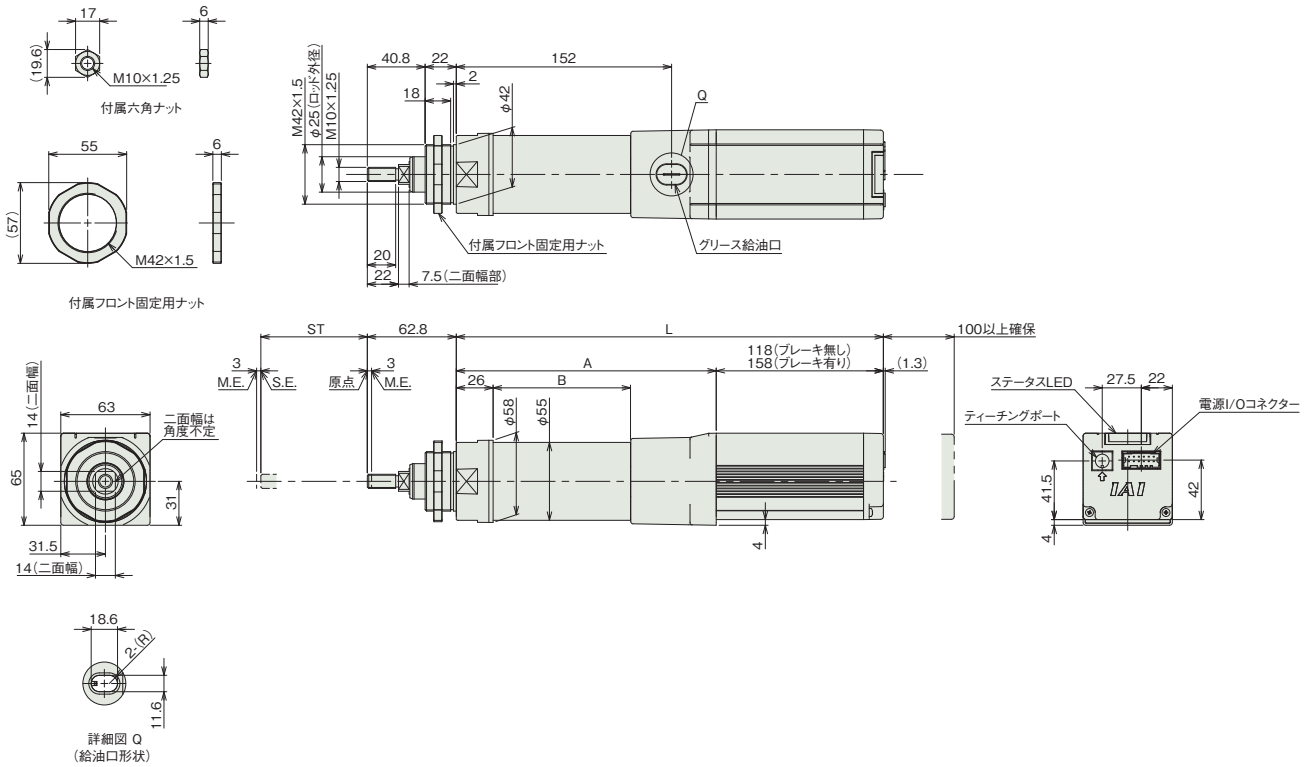
(※) ロッドが最も本体に収納された状態で、ロッド先端静的許容トルクをかけた時のロッド先端変位角(初期値目安)です。

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



※1 原点復帰を行った場合はロッドがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
M.E.:メカニカルエンド S.E.:ストロークエンド



■ストローク別寸法・質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	
L	ブレーキ無し	301.5	351.5	401.5	451.5	501.5	551.5
	ブレーキ有り	341.5	391.5	441.5	491.5	541.5	591.5
A	183.5	233.5	283.5	333.5	383.5	433.5	
B	97	147	197	247	297	347	
質量 (kg)	ブレーキ無し	1.6	1.8	2.0	2.2	2.4	2.6
	ブレーキ有り	1.8	2.0	2.2	2.4	2.6	2.8

■コントローラー側 オプション/付属品

名称	タッチパネルティーチングボックス/データ設定器	パソコン対応ソフト	DC24V電源
外観			
型式	<input type="checkbox"/> TB-02 (有線接続対応のみ) <input type="checkbox"/> TB-03 (無線接続/有線接続対応版)	<input type="checkbox"/> RCM-101-MW (RS232接続版) <input type="checkbox"/> RCM-101-USB (USB接続版)	<input type="checkbox"/> PS-241 (100V入力) <input type="checkbox"/> PS-242 (200V入力)
概要	<ul style="list-style-type: none"> ●TB-02 始点、終点、AVDの入力、試運転、モニター等の機能を備えたティーチングボックスです。 ●TB-03 無線接続に対応したデータ設定器です。始点、終点、AVDの入力が無線接続で可能です。 	PCからの始点、終点、AVDの入力、試運転、モニター等を行うことができるソフトです。PC側の接続がRS232C版とUSB版の両方を準備しています。	瞬間最大17Aに出力可能なDC24V電源です。入力電圧AC200V仕様と、AC100V仕様があります。
価格	-	-	-

※上記ツールを使用したシステム構成については、68ページをご参照ください。