# OMRON

マシンオートメーションコントローラ NJシリーズ

# DeviceNet<sup>™</sup>接続ガイド

# 株式会社アイエイアイ

コントローラ ACON/PCON編

Network Connection Guide



SBCZ-754D

#### 著作権・商標について

スクリーンショットはマイクロソフトの許可を得て使用しています。

Windows は米国 Microsoft Corporation の米国およびその他の国における登録商標です。

ODVA、DeviceNet<sup>™</sup>は、ODVA の商標です。

EtherCAT<sub>®</sub>は、ドイツのベッコフオートメーション株式会社がライセンスを供与した登録商標であり、特許取得済みの技術です。

Sysmac はオムロン株式会社製 FA 機器製品の日本およびその他の国における商標または登録商 標です。

本資料に記載されている会社名・製品名は、それぞれ各社の商標または登録商標です。

# 目 次

1.	関連マニュアル	. 1
2.	用語と定義	2
3.	注意事項	3
4. 7	概要	. 4
5.	対象機器とデバイス構成	. 5
5.1	1. 対象機器	. 5
5.2	2. デバイス構成	6
<b>6</b> .	DeviceNetの設定内容	8
6.1	1. DeviceNetの通信パラメータ設定	. 8
6.2	2. リモートI/O通信の割り付け	. 8
7. I	DeviceNetの接続手順 <sup>,</sup>	10
7.1	1. 作業の流れ	11
7.2	2. アイエイアイ製コントローラACON/PCONの設定	12
7.3	3. コントローラの設定	17
7.4	4. ネットワークの設定	27
7.5	5. DeviceNet通信の確認	33
8. 2	初期化方法	38
8.1	1. コントローラの初期化	38
8.2	2. アイエイアイ製コントローラACON/PCONの初期化	39
9.	付録1 リモートI/O通信の設定内容詳細	40
9.1	1. グローバル変数テーブル	40
10. ·	付録 2 ツールによるリモートI/O通信の設定	41
10	.1. リモートI/O通信の設定概要	41
10	.2. 『最初からパラメータを設定する方法』での作業の流れ	12
10	.3. ツールを使用したコントローラの設定	14
10	.4. ツールを使用したネットワークの設定	53
<b>11.</b> i	改訂履歴	<b>62</b>

# 1. 関連マニュアル

本資料に関連するマニュアルは以下のとおりです。

システムを安全にご使用いただくため、システムを構成する機器・装置のマニュアルや取扱 説明書などを必ず入手し、「安全上のご注意」「安全上の要点」など安全に関する注意事項を 含め、内容を確認のうえ、使用してください。

Man.No.	形式	マニュアル名称
SBCA-358	形 NJ501-□□□□	NJ シリーズ CPU ユニット ユーザーズマニュアル
	形 NJ301-ロロロロ	ハードウェア編
SBCA-359	形 NJ501-□□□□	NJ シリーズ CPU ユニット ユーザーズマニュアル
	形 NJ301-□□□□	ソフトウェア編
SBCD-357	形 CJ1W-DRM21	CJ シリーズ DeviceNet <sup>™</sup> ユニット
		ユーザーズマニュアル NJ シリーズ接続編
SCCC-308	_	DeviceNet <sup>™</sup> ユーザーズマニュアル
SBCA-362	形 SYSMAC-SE2口口口	Sysmac Studio Version 1 オペレーションマニュアル
SBCA-347	_	CX-Integrator Ver.2.ロ ネットワークコンフィグレーシ
		ョンツール オペレーションマニュアル
MJ0176	形 ACON-C/CG	ACON-C/CG コントローラ ポジショナータイプ
		取扱説明書
MJ0170	形 PCON-C/CG/CF	PCON-C/CG/CF コントローラ ポジショナータイプ
		取扱説明書
MJ0289	形 PCON-CA/CFA	PCON-CA/CFA コントローラ
		ポジショナータイプ 取扱説明書
MJ0124	形 X-SEL	DeviceNet 取扱説明書
	形TT	
	形 RCS-C	
	形 E-Con	
	形 ASEL	
	形 ACON	
	形 PSEL	
	形 PCON	
	形 SSEL	
	形 SCON	
MJ0155	形 RCM-101-MW	パソコン対応ソフト 取扱説明書
	形 RCM-101-USB	

# 2. 用語と定義

用語	説明・定義
マスタ/スレーブ	マスタは DeviceNet の通信を管理するユニットです。
	複数のスレーブに対して出力データを送信し、スレーブから入力データ
	を受信します。
	スレーブはマスタから送信される出力データを受信し、マスタに入力デ
	ータを送信します。
	マスタは DeviceNet システムには1台以上必要です。
EDS ファイル	DeviceNet スレーブ機器の入出力点数やDeviceNet 経由設定可能なパラ
	メータの書かれたファイルです。
ノードアドレス	DeviceNet 回線に接続されたユニットを区別するためのアドレスです。
(MAC ID)	DeviceNet ではMAC(Media Access Control)層の ID をノードアドレスと
	して使用しているため、ノードアドレスと MAC ID は同じ意味になりま
	す。
スキャンリスト	DeviceNet でリモート I/O 通信を行う場合に、マスタユニットが通信を
	するスレーブを登録したものです。マスタはスキャンリストの設定に従
	い、スレーブと通信します。
軸番号	アイエイアイ製コントローラ ACON/PCON をシリアル通信で 2 台以上
	リンク接続する場合は、コントローラ ACON/PCON ごとに重ならない
	番号に設定します。ホスト側に一番近いコントローラ ACON/PCON を
	「0」にして順次「1」「2」「3」・・・「E」「F」と設定します。
動作モード	アイエイアイ製コントローラ ACON/PCON の動作モードは 0~4(0:
	工場出荷時の初期設定)の5種類の中から選択できます。選択したモー
	ドにより占有するバイト数や機能が変わります。
入出力フォーマット	アイエイアイ製コントローラ ACON/PCON の入出力フォーマットは 0
	~3(3:工場出荷時の初期設定)の4種類の中から選択ができます。入
	出力フォーマットを変更することによって、PLC の入出力エリアとの
	交信域で2 ワード内のデータをバイト単位で入れ替えて送受信するこ
	とができます。

# 3. 注意事項

- (1) 実際のシステム構築に際しては、システムを構成する各機器・装置の仕様をご確認のう え、定格・性能に対し余裕を持った使い方をし、万一故障があっても危険を最小にする 安全回路などの安全対策を講じてください。
- (2) システムを安全にご使用いただくため、システムを構成する各機器・装置のマニュアルや取扱説明書などを入手し、「安全上のご注意」「安全上の要点」など安全に関する注意事項を含め、内容を確認のうえ使用してください。
- (3) システムが適合すべき規格・法規または規制に関しては、お客様自身でご確認ください。
- (4) 本資料の一部または全部を、オムロン株式会社の許可なしに複写、複製、再配布することを禁じます。
- (5) 本資料の記載内容は、2013年8月時点のものです。 本資料の記載内容は、改良のため予告なく変更されることがあります。

本資料で使われているマークには、次のような意味があります。



正しい取り扱いをしなければ、この危険のために、軽傷・中程度 の障害を負ったり万一の場合には重傷や死亡に至ったりする恐れ があります。また、同様に重大な物的損害をもたらす恐れがあり ます。

#### )安全上の要点

製品を安全に使用するために実施または回避すべきことを示します。



### 使用上の注意

製品が動作不能、誤動作、または性能・機能への悪影響を予防するために実施または回避す べきことを示します。



必要に応じて読んでいただきたい項目です。 知っておくと便利な情報や、使用するうえで参考となる内容について説明しています。

#### 図記号の説明



●記号は、強制を意味しています。 具体的な内容は、●の中と文章で示します。 左図の場合は、「一般的な強制事項」を表します。

# 4. 概要

本資料は、株式会社アイエイアイ(以下、アイエイアイ)製コントローラ ACON/PCON を、 オムロン株式会社(以下、オムロン)製マシンオートメーションコントローラ NJ シリーズ +DeviceNet ユニット(以下、コントローラ)と、DeviceNet で接続する手順とその確認方法 をまとめたものです。

あらかじめ準備されたプロジェクトファイルの DeviceNet 設定を使い、DeviceNet のリモート I/O 通信を動作させる方法(以下『設定ファイルを使用する方法』)について記載します。 また、ファイルを読み込まずに設定ツールでパラメータを入力する方法(以下『最初からパ ラメータを設定する方法』)を、「9.付録 1」および「10.付録 2」に記載します。

『設定ファイルを使用する方法』にて作業を行う場合には、オムロンより「Sysmac Studio プロジェクトファイル」と「CX-Integrator プロジェクトファイル」(以下、あわせて「設定フ ァイル」)の最新2ファイルを事前に準備してください。

名称	ファイル名	バージョン
Sysmac Studio プロジェクトフ ァイル(拡張子:smc)	IAI_PCON_DN_V101.smc	Ver.1.01
CX-Integrator プロジェクトファ イル(拡張子:cin)	IAI_PCON_DN_V101.cin	Ver.1.01

# 5. 対象機器とデバイス構成

# 5.1. 対象機器

接続の対象となる機器は以下のとおりです。

メーカ	名称	形式
		形 NJ501-口口口口
7 4 1 2		形 NJ301-口口口口
オムロン	DeviceNet ユニット(マスタ)	形 CJ1W-DRM21
アイエイアイ	コントローラ ACON/PCON	形 ACON-C/CG-口-DV-口
		形 PCON-C/CG/CF/CA/CFA -□-DV-□
アイエイアイ	ロボシリンダ	—

### 🌔 使用上の注意

本資料の接続手順および接続確認では、上記対象機器の中から 5.2.項に記載された形式およびバージョンの機器を使用しています。

5.2項に記載されたバージョンより古いバージョンの機器は使用できません。

上記対象機器の中から 5.2.項に記載されていない形式、あるいは 5.2.項に記載されているバ ージョンより新しいバージョンの機器を使用する場合は、取扱説明書などにより仕様上の差 異を確認のうえ、作業を行ってください。

# 🛃 参考

本資料は通信確立までの接続手順について記載したものであって、接続手順以外の操作、設置および配線方法は記載しておりません。機器の機能や動作に関しても記載しておりません。取扱説明書を参照するか、機器メーカまでお問い合わせください。 (株式会社アイエイアイ http://www.iai-robot.co.jp)

上記連絡先は、本資料作成時点のものです。最新情報は各機器メーカにご確認ください。

#### ■ 参考

コントローラ ACON/PCON に接続可能なロボシリンダに関しましては、機器メーカまでお 問い合わせください。

(株式会社アイエイアイ http://www.iai-robot.co.jp)

# 5.2. デバイス構成

本資料の接続手順を再現するための構成機器は以下のとおりです。



USB ケーブル+USB 変換ユニット+通信ケーブル

形 RCP2-RA4C-1-42P-5-100-P1-M-B

メーカ	名称	形式	バージョン
オムロン	DeviceNet ユニット(マスタ)	形 CJ1W-DRM21	Ver.1.3
オムロン	CPU ユニット	形 NJ501-1500	Ver.1.06
オムロン	電源ユニット	形 NJ-PA3001	
オムロン	DeviceNet ケーブル	形 DCA1-5C10	
オムロン	T 分岐タップ	形 DCN1-1C	
オムロン	Sysmac Studio	形 SYSMAC-SE2口口口	Ver.1.07
オムロン	CX-Integrator	(Sysmac Studio に同梱)	Ver.2.50
オムロン	Sysmac Studio プロジェクト ファイル	IAI_PCON_DN_V101.smc	Ver.1.01
オムロン	CX-Integrator プロジェクトフ ァイル	IAI_PCON_DN_V101.cin	Ver.1.01
_	パソコン(OS:Windows 7)	—	
-	USB ケーブル (USB2.0 準拠 Bコネクタ)	_	
アイエイアイ	コントローラ ACON/PCON	形 PCON-C-42PI-DV-0-0	AE000014H
アイエイアイ	ROBO CYLINDER	形 RCP2-RA4C-1-42P -5-100-P1-M-B	
アイエイアイ	EDS ファイル	IAI_DEV_MUL_V_1_1.eds	Ver.1.1
アイエイアイ	USB ケーブル	形 CB-SEL-USB010	
アイエイアイ	USB 変換ユニット	形 RCB-CV-USB	
アイエイアイ	通信ケーブル	形 CB-RCA-SIO050	
アイエイアイ	モータケーブル	形 CB-RCP2-MA050	
アイエイアイ	エンコーダケーブル	形 CB-RCP2-PB050	
アイエイアイ	RC 用パソコン対応ソフト	形 RCM-101-MW	Ver9.00.00.0
		形 RCM-101-USB	0-J

#### 使用上の注意

該当の EDS ファイルを事前に準備してください。最新の EDS ファイルは、株式会社アイエ イアイのホームページよりダウンロードが可能です。

http://www.iai-robot.co.jp/download/network.html

なお、入手できない場合には株式会社アイエイアイまでお問い合わせください。

### 🦷 使用上の注意

機器固有のアイコンファイルがある場合は、EDS ファイルと同一フォルダに入れておいてください。

### 🔰 使用上の注意

設定ファイルを使用する場合、オムロン株式会社より「Sysmac Studio プロジェクトファイ ル」と「CX-Integrator プロジェクトファイル」の最新2ファイルを事前に準備してください。 (ファイルの入手については、オムロン株式会社までお問い合わせください)



# DeviceNet ケーブルおよびネットワークの配線については、「DeviceNet ユーザーズマニュ アル」(SCCC-308)の「第2章 ネットワークの構成と配線」を参照してください。 DeviceNet の幹線の両端に1つずつ終端抵抗をつけてください。

### 🔜 参考

本資料ではコントローラとの接続に USB を使用します。USB ドライバのインストールにつ いては、「Sysmac Studio Version1.0 オペレーションマニュアル」(SBCA-362)の「付録 A-1 USB ケーブルで直接接続する場合のドライバのインストール方法」を参照してください。



本資料ではアイエイアイ製コントローラ ACON/PCON との接続に USB を使用します。USB ドライバのインストールについては、「パソコン対応ソフト 取扱説明書」(MJ0155)の「1.3.3 USB 変換アダプタドライバソフトのインストール方法」を参照してください。

# 6. DeviceNet の設定内容

本資料で設定する通信パラメータおよびリモート I/O 通信の仕様を示します。 以降の章では説明内容により、アイエイアイ製コントローラ ACON/PCON を、「相手機器」 と略しています。

# 6.1. DeviceNetの通信パラメータ設定

コントローラと相手機器を DeviceNet で接続するための通信パラメータは、以下になります。

	コントローラ	コントローラ ACON/PCON
	(DeviceNet ユニット)	
ユニット番号	0	-
ノードアドレス(MAC ID)	63	0
通信速度(bps)	500kbps	(マスタユニットに自動追従)
軸番号	-	0
動作モード	-	0(リモート I/O モード)
入出力フォーマット	-	3(データの入れ替えなし)

#### 6.2. リモートI/O通信の割り付け

相手機器のリモート I/O 通信のデータは、コントローラのグローバル変数に割り当てられま す。リモート I/O 通信データの割り付けをスキャンリストといいます。機器データとグロー バル変数の関係を以下に示します。

下記、グローバル変数は、「設定ファイル」に設定されています。

■出力エリア(コントローラ→コントローラ ACON/PCON)

オフセット	相手機器データ	CJ ユニット用メモリ	グローバル変数名	データ型
+0	ビット00~15(2byte)	%3200	DN00_OUT	WORD

■入力エリア(コントローラ←コントローラ ACON/PCON)

オフセット	相手機器データ	CJ ユニット用メモリ	グローバル変数名	データ型
+0	ビット 00~15(2byte)	%3300	DN00_IN	WORD

### 🔜 参考

I/O フォーマットに関する詳細については、「DeviceNet 取扱説明書」(MJ0124)の「7.7 マス タ局との交信」を参照してください。

# 📄 参考

コントローラで DeviceNet ユニットを使用する場合、スレーブデータは、CJ ユニット用メ モリに割り当てられます。プログラムなどでは、CJ ユニット用メモリに変数名をつけて使 用します。 Sysmac Studio では、CJ ユニット用メモリを示す場合、アドレスの先頭に「%」をつけます。

# 参考

データ型に配列型を指定する場合、Sysmac Studio では、以下の2つの入力方法があり、入力後は①は②に変換され、表示は常に②となります。
 ①WORD[3] / ②ARRAY[0..2] OF WORD
 本資料では簡略化のため「WORD[3]」と表記しています。
 (上記の例は、3つの配列要素を持つ WORD 型のデータ型を意味しています。)

# 7. DeviceNet の接続手順

本章では、『設定ファイルを使用する方法』を使い、コントローラとアイエイアイ製コントロ ーラ ACON/PCON を DeviceNet で接続するための手順について記載します。 本資料では、コントローラおよびアイエイアイ製コントローラ ACON/PCON が工場出荷時の 初期設定状態であることを前提として説明します。機器の初期化については「8.初期化方法」 を参照してください。

#### ■設定概要

『設定ファイルを使用する方法』で DeviceNet のリモート I/O 通信を動作させるための処 理の関係を示します。



#### | 使用上の注意

オムロン株式会社より「Sysmac Studio プロジェクトファイル」と「CX-Integrator プロジェ クトファイル」の最新2ファイルを事前に準備してください。 (ファイルの入手については、オムロン株式会社までお問い合わせください) 7.1. 作業の流れ

DeviceNet のリモート I/O 通信を動作させるための手順は以下のとおりです。



# 7.2. アイエイアイ製コントローラACON/PCONの設定

アイエイアイ製コントローラ ACON/PCON の設定を行います。

7.2.1. ハード設定

コントローラ ACON/PCON のハードスイッチの設定を行います。

使用上の注意

電源 OFF 状態で設定してください。



# 7.2.2. パラメータ設定

コントローラ ACON/PCON のパラメータ設定を行います。 パラメータ設定は「RC 用パソコン対応ソフト」で行いますので、対応ソフトおよび USB ドライバを、あらかじめパソコンにインストールしてください。

# 参考 ドライバ<sup>(1)</sup>

ドライバ等のインストール方法については「パソコン対応ソフト 取扱説明書」(MJ0155) の「1.3 本ソフトウェアのインストール」を参照してください。





8	メニューバーから [パラメータ]	RC用パ ソコン対応ソフト
-	ー[編集]を選択します。	ファイル(F) ポジション(T) パ゚ラメータ(P) モニタ(M) 設定(S) ウィンド
		<u> し し し し し し し し し し し し し し し し し し し</u>
9	左側リストの [接続されている 軸] 欄から [軸番号(ここでは [軸 No.00])] を選択し、[>] をクリックします。 右図のとおり、右側リストの [選 択された軸] 欄へ [軸番号] が 移動しますので、[OK]をクリッ クします。	軸選択   軸選択   軸番号を選択して下さい。   (ポジションデータ又はパラメータを編集中の軸は UZNIに表示されません。)   接続されている軸   選択された軸   ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ●
10	<ul> <li>[パラメータ編集] ウィンドウ が表示されます。</li> <li>パラメータ項目が上下にスクロ ールしますので、次のパラメー タを確認および変更します。</li> <li>・フィールドバス動作モード (No.84):0</li> <li>・フィールドバスノードアド レス(No.85):0 (初期設定 値は「63」となっています)</li> <li>・フィールドバス通信速度 (No.86):0</li> <li>・ネットワークタイプ (No.87):2</li> <li>・フィールドバス入出力フォ ーマット(No.90):3</li> <li>※ [設定値] を修正すると、該 当の設定入力値が赤色表示と なります。(例:[設定値]を 「1」から「0」に修正した場 合は「0」(赤字)表示となり ます)</li> </ul>	こサビスク(輸No.0)         こサビスク(輸No.0)           1 <th1< th="">         1         <th1< th="">         1</th1<></th1<>



# 7.3. コントローラの設定

コントローラの設定を行います。

7.3.1. DeviceNetユニットのハード設定

DeviceNet ユニットのハードスイッチを設定し、ネットワークの配線を行います。

┦ 使用上の注意

電源 OFF 状態で設定してください。

コントローラ ACON/PCON の電 1 源が OFF 状態であることを確認 します。 ※電源 ON 状態だと、以降の操 作において手順どおりに進め ることができない場合があり ます。 DeviceNet ユニット前面のハー 2 表示部 ドスイッチの位置を、右図をも ニット番号設定スイッチ DeviceNetユニットのPLC本体上でのユニット番号を、 1桁の16進数で設定します。 とに確認します。 (D)...(D).... ノードアドレス設定スイッチ ノードアドレスを、2桁の10進数で設定します。 ディップスイッチ 各スイッチ(SW1~4)で以下の設定を行います。 SW1、2 :通信速度 SW3:通信異常時リモートI/O通信継続/停止(マスタ機能時) SW4:通信異常時I/O保持/クリア(スレーブ機能時) 通信コネクタ ネットワークの通信ケーブルを接続します。 本ユニットの通信電源は、このコネクタを介して供給されます。 ノード接続用コネクタとして、ネジ付き平行型コネクタ ത (形XW4B-05C1-H1-D) が付属しています。 ユニット番号設定スイッチを 3 設定方法 1桁の 16 進数 「0」に設定します。 設定範囲 0~F 注:工場出荷時は0に設定されています。 ノードアドレス設定スイッチを Δ 2桁の10進数 設定方法 「63」に設定します。 設定範囲 0~63 ×10º 注:工場出荷時は 63 に設定されています。 × 10

5	ディップスイッチ 2 のみ ON に 設定します。(ディップスイッチ 1,3,4 は OFF に設定します。)	→ ON ■ マミー 通信異常時 リモートI/OのOUTエリアの保持/クリア (スレーブ機能時) ■ ♡ – 通信異常時 リモートI/O通信継続/停止 (マスタ機能時) ■ ♡ – 通信速度 =
	※通信速度は「500kbps」に設定 します。	スイッチ         通信速度         下表参照           2         マスタ機能での通信異常時リモート I/O通信継続 /停止         OFF*         リモート I/O 通信継続 ON         リモート I/O 通信停止           4         スレーブ機能での通信異常時リモート I/O 出力の 保持/クリア         OFF*         リモート I/O 通信停止 ON         OFF*         リモート I/O 通信停止           *:         工場出荷時的ぞ         ・         ・         ・         ・         ・
		スイッチ         通信速度           1         2           OFF*         OFF*           ON         OFF           ON         OFF           ON         S00k ビット/s           ON         ON           S00k         ビット/s           ON         S00k ビット/s           ON         N           シジェア可         *: 工場出荷時設定
6	CPU ユニットに DeviceNet ユニ ットを接続します。 DeviceNet ケーブル、USB ケー ブルを接続し、「5.2 デバイス構 成」のように、パソコンおよび コントローラ ACON/PCON とコ ントローラを接続します。 コントローラの電源および DeviceNet の通信電源を投入し ます。	CPU ユニット DeviceNet ユニット コントローラ USB ケーブル 電源ユニット T分岐タップ

# 7.3.2. Sysmac Studioの起動とプロジェクトファイルの読み込み

Sysmac Studio を起動し、「Sysmac Studio プロジェクトファイル」を読み込みます。 Sysmac Studio と USB ドライバをあらかじめパソコンにインストールしてください。



Δ	[マルチビューエクスプロー	
-	ラ]から、[構成・設定] – [CPU・	new_Controller_0  CPU・増設ラック × +
	増設ラック]をダブルクリック	/構成・設定 
	し、表示された DeviceNet ユニ	■ ver CPU · 増設ラック ■ ver CPU · 増設ラック ■ ver CPU · 増設ラック + = ver CPU · 増設ラック
	ットを選択します。	■ 10マップ ● 良 コントローラ設定 ● モーション剤制設定
	右図のように、[CJ1W-DRM21]	□ b かんデータ設定 □ ▶ イベント設定 ■ b かくなわざす
	が表示され、ユニット番号が[0]	
	であることを確認します。	
5	メニューバーから、[プロジェク	プロジェクト(P) コントローラ(C) シミ
5	ト] - [全プログラムチェック]	全プログラムチェック(C) F7
	を選択します。	部分プログラムチェック(S) Shift+F7
6	[エディットウィンドウ] 下に、	•
0		「ドルドウマンドウ」
	れます。	× 0 エラー 1 0 ワーニング
	エラーおよびワーニングが、と	プログラム   発生箇所
	もに「0」であることを確認しま	
	す。	
7	メニューバーから、[プロジェク	プロジェクト(P) コントローラ(C) ショ
	ト] - [リビルド] を選択しま	全プログラムチェック(C) F7
	す。	部分プログラムチェック(S) Shift+F7
		ビルド(B) F8
		リビルド(R)
8	確認用のダイアログが表示され	Sysmac Studio
Ŭ	ますので、内容を確認し、[はい]	
	をクリックします。	「フロント」を実行すると、すべてのプログラムが再ビルドされます。 完了までは、時間がかかる場合があります。続けますか。
		ี เหาซิ เหารัญ
9	[ビルドウィンドウ] 内のエラ	<u> ビルドウィンドウ</u> 「 ドアウトブットウィンド×
	ーおよびワーニングが、ともに	
	「0」であることを確認します。	

# 7.3.3. オンライン接続とプロジェクトデータの転送

Sysmac Studio をオンライン接続し、プロジェクトデータをコントローラに転送します。



Sysmac Studio からユーザプログラム、「構成/設定」のデータ、デバイス変数、 CJ ユニット用メモリの値を転送するときは、転送先ノードの安全を確認してか ら行ってください。 CPU ユニットの動作モードにかかわらず、装置や機械が想定外の動作をする恐 れがあります。

# <u> (</u>注 意

コントローラやコンポをリセットするときには安全を確認してから行ってくだ さい。

<b>1</b>	メニューバーから、[コントロー ラ] ー [デバイス変更] を選択 します。	コントローラ(C)       シミュレーション(S)       ツ         通信設定(C)       デバイス変更(V)         オンライン(O)       Ctrl+W         オフライン(F)       Ctrl+Shift+W	
2 表 :注 :注 :[(	<ul> <li>[デバイス変更]ダイアログが 表示されます。</li> <li>[デバイス]および[バージョン]が、右図のように使用する 設定になっていることを確認します。</li> <li>※設定内容が異なる場合は、プルダウンメニューから選択して、設定してください。</li> <li>OK]をクリックします。</li> </ul>	<ul> <li>■ デバイス変更</li> <li>■ デバイス選択</li> <li>カテゴリ コントローラ</li> <li>デバイス NJ501 ▼ - 1500</li> <li>パージョン 1.06</li> <li>OK キャンセル</li> </ul>	





### 🔜 参考

コントローラとのオンライン接続に関する詳細については、「Sysmac Studio Version 1 オ ペレーションマニュアル」(SBCA-362)の「第5章 コントローラとの接続」を参照してくだ さい。





11	メニューバーから、[コントロー	コントローラ(0)	シミュレーション(5)	<u></u>
14	ラ] – [コントローラリセット]	通信設定(C)	/~~////////////////////////////////////	
	を選択します。	デバイス変更(C)		
		オンライン(0)	Ctrl+W	
		オフライン(F)	Ctrl+Shift+V	v
		同期	Ctrl+M	
		動作モード(M)		•
		モニタ(N)		
		モニタ停止(N)		
		セット/リセット	·(S)	•
			シユ(F)	•
		MC試運転(U)	24	•
		MCモニタテーフ	クレ…(T)	
		SDメモリカード	(D)	
		アクセス権強制	sT(K) 解放(C)	
		CPUユニット名称	亦更新(P)	
		セキュリティ(E)		•
		メモリオールク	リア(L)	
		コントローラリ	セット(R)	
46	確認ダイアログが表示されます	Sysmac Studio		
15	ので、内容を確認し、「はい」を			
	クリックします。	本操作は、コントロー 自荷出力やSDメモリナ	ラをリセットします。 コードへのアクセス状態を確認し	」た上で実施してください。
			、,言ります	
		リントローラ起動後、	フに戻ります。 再度、オンラインしてください	•
		リセットしてもよろし	いですか? (Y/N)	
			ISCON COLOR	
		Sysmac Studio		
		本当にリセット	してもよろしいですか	? (Y/N)
16	コントローラがリセットされ、			
	Sysmac Studio はオフライン状	* 構成・設定		
	態になります。			
	上段の黄色い枠が消えます。	▲ 进动,约会		
	手順 6~8 で、オンライン状態に	1時/以"設化		
	します。			
	手順 13 と同様に、プログラムモ			
	ードに変更します。			

# 7.4. ネットワークの設定

DeviceNet のリモート I/O 通信の設定を行います。

# **7.4.1.** CX-Integratorの起動とEDSファイルのインストール CX-Integrator を起動し、EDS ファイルをインストールします。





# 7.4.2. プロジェクトファイルの読み込み

「CX-Integrator プロジェクトファイル」を読み込みます。

1	メニューバーから[ファイル] -[開く]を選択します。	ファイル(F) 編集(E) 表示(V) ネットワーク(N) デル         計 新規作成(N)         Ctrl+N         開く(Q)         Ctrl+O         日 上書き保存(S)
2	[開く]ダイアログが表示され ますので、 [IAI_PCON_DN_V101.cin] (CX-Integrator プロジェクトフ ァイル)を選択し、[開く]をク リックします。	
3	「ネットワーク構成ウィンド ウ」に、右図のように以下の機 器が表示されます。 #63 : CJ1W-DRM21 #00 : IAFD3803	#63 #00 CJ1W-DRM21 IAFD3803



# 使用上の注意

以降の手順を実施する前に、DeviceNet ケーブルが接続されていることを確認ください。 接続されていない場合、各機器の電源を OFF にしてから DeviceNet ケーブルを接続してく ださい。 7.4.3. オンライン接続とスキャンリストの転送 コントローラとオンライン接続し、設定した構成デバイスの設定内容(スキャンリスト) をコントローラ経由で DeviceNet ユニットに転送します。転送が完了するとリモート I/O 通信が自動的に開始します。



■ 参考

コントローラとオンライン接続ができない場合は、ケーブルの接続状態等を確認してくださ い。あるいは、手順1に戻って、設定内容を確認して各手順を再実行してください。 詳細については、「CX-Integrator Ver.2.ロネットワークコンフィグレーションツールオペ レーションマニュアル」(SBCA-347)の「通信共通編 第2章 基本操作」を参照してくだ さい。

4 オンライン接続情報ウィン の[DeviceNet]を右クリック [接続]を選択します。	ドウ し、 □-県 オンライン USB [NJ501-1500] ネット(0), ノート(0) □-聖 接続先PLC [NJ501-1500] ネット(0), ノート(0) 転送[ネットワーク→パ・ソコン](F) 接続(C)
<b>5</b> [ネットワークの選択] ダ ログで[DeviceNet]を選択し [OK]をクリックします。	イア ・ 下記リストから接続対象とするフロジェクトのネットワークを選択 してください。 NI(Device Net)ネット(-) 新規ネットワーク道加 OK キャンセル
6 オンライン接続情報ウィン の[DeviceNet]がオンライン (型アイコン)になったこ 確認します。	ドウ 状態 上 
7 ネットワーク構成ウィンド の[CJ1W-DRM21]を右クリ し、[パラメータ] - [編集 選択します。	ウ上 ック ]を <sup>パ・ラメータ(<u>P</u>) <sup>パ・ラメータ(<u>P</u>) <sup>*</sup> <sup>(*)</sup> <sup></sup></sup></sup>
8 [デバイスパラメータの編 ダイアログが表示されます。 で、[ダウンロード] をクリ します。	集] の ック ジーク ジーク ジーク ジーク ジーク ジーク ジーク ジー
	詳細設定(E)     自動割付/解除(A)       アッフロード(U)     ダウンロード(D)     照合(C)       OK     キャンセル



# 7.5. DeviceNet通信の確認

DeviceNet 通信が正しく実行されていることを確認します。

# 7.5.1. 接続状態の確認

DeviceNet の接続状態を確認します。



### ACON/PCON)



# 7.5.2. データ送受信の確認

正しいデータが送受信されていることを確認します。

S C C T	ysmac Studio からユーザプログラム、 J ユニット用メモリの値を転送すると o行ってください。 SPU ユニットの動作モードにかかわら いがあります。	警告告     「構成/設定」のデータ、デバイス変数、     きは、転送先ノードの安全を確認してか     ず、装置や機械が想定外の動作をする恐
1	メニューバーから、[表示]-[ウ ォッチウィンドウ]を選択します。	表示(V)       挿入(I)       プロジェクト(P)       コントロ         アウトプットウィンドウ(O)       Alt+3         ウォッチウィンドウ(W)       Alt+4         クロスリファレンスウィンドウ(C)       Alt+5         ビルドウィンドウ(B)       Alt+6
2	[エディットウィンドウ]の下段 に、[ウォッチウィンドウ 1] タブが 表示されます。	<ul> <li>ヘビルドウィンドウ × 「「「アウトブットウィンド×」「「「ウォッチウィンドウ」×</li> <li>         ろ称 FE二夕値 変更 I デーク型 I 割付先 I 表示形式 I     </li> </ul>
3	[ウォッチウィンドウ] には、以下 のようにモニタする [名称] が入力 されています。 DN00_OUT DN00_IN	名称 DN00_OUT DN00_IN 名前を入力
4	[表示形式]に[Hexadecimal]を選択 します。	名称     Iモニタ値      変更     Iデータ型      割付先     Iデータ型式       DN00_OUT     0000     WORD     %3200     Hexadecini ▼       DN00_IN     6000     WORD     %3300     Hexadecini ▼       名前を入力.
5	[DN00_OUT]の[変更]エリアに、 「1111」を入力します。	名称     Iモニタ値I     変更     Iデータ型       DN00_OUT     0000     1111     WORD       DN00_IN     6000     WORD
	数値入力後、キーボードの Enter キ ーを入力します。[モニタ値] が 「1111」に変わります。	名称         Iモニタ値          変更         Iデータ型           DN00_OUT         1111         1111         WORD           DN00_IN         6000         WORD
6	「RC 用パソコン対応ソフト」のメ ニューバーから [モニタ] – [ステ ータス] を選択します。 ※ツールを終了している場合は、 7.3.2 の手順 3~6 を実行してくだ さい。	E19(M) 設定(S) 9イント <sup>*</sup> 9(V ロステータス(S) ゴントローラアラームリスト(A) 軽度/電流(M) サーホ <sup>*</sup> モニタ(B)





[OFF] [OFF] [OFF]

-入力データ(PIOパターン=0)―		
名称	状態	
PC1	ON	
PC2	OFF	
PC4	OFF	
PC8	OFF	
PC16	ON	
PC32	OFF	
-	OFF	
-	OFF	
-	ON	
BKLS	OFF	
RMOD	OFF	
HOME	OFF	
≭STP	ON	
CSTR	OFF	
RES	OFF	
SON	OFF	

 ※ [入力データ (PIO パターン=0)] の一番上の項目[PC1]が [DN00\_OUT]の [ビット0] に相 当し、以下4項目ごとに区切り ON=1、OFF=0 として16進数で 表記すると、[状態] は「1111」を 表しており、手順6でセットした 値と一致していることがわかりま す。

10	[出力データ(PIO パターン=0)]
	の内容を記録します。

※右図の例では、[出力データ (PIO パターン=0)]の[状態]を手順 10と同様に 16 進数で表記すると 「6000」になります。

-出力データ(PIO	\*%-)=U)
名称	扰態
PM1	OFF
PM2	OFF
PM4	OFF
PM8	OEE
PM16	OFF
PM32	OFF
MOVE	OFF
ZONE1	QFF
PZONE	OFF
RMDS	OFF
HEND	OFF
PEND	OFF
SV	OFF
*EMGS	ON
*ALM	ON
LOAD	OFF

**11** [DN00\_IN]の[モニタ値]が、「6000」 であることが確認できます。

J	名称	モニタ値	変更	「データ型
	DN00_OUT	1111	1111	WORD
	DN00_IN	6000		WORD

# 8. 初期化方法

本資料では、工場出荷時の初期設定状態であることを前提としています。 初期設定状態から変更された機器を利用される場合には、各種設定が手順どおりに進めるこ とができない場合があります。

# ■ 8.1. コントローラの初期化

コントローラを初期設定状態にするためには、CPU ユニットの初期化と DeviceNet ユニットの初期化が必要になります。初期化前にコントローラをプログラムモードにしてください。

### 8.1.1. DeviceNetユニット

DeviceNet ユニットの設定を初期設定状態に戻すためには、Sysmac Studio にて、[CPU・ 増設ラック]内の[CJ1W-DRM21]の[高機能ユニット設定の編集]を選択します。 [スキャンリストのクリアスイッチ]の、[スキャンリストのクリア]を選択します。

構成・設定				
CPU・増設ラック	ا س=ت] ٥	0]:CJ1W-DRIX	+	
表示パラメータグループ:	全てのパラメータ			
項目名	1	設定値		単位
スキャンリスト有効スイッチ	オフ			
スキャンリストクリアスイッチ	わ		<b>v</b>	
リモートI/O通信開始スイッチ	わ			
リモートI/O通信停止スイッチ	スキャンリ	はたのクリア		
マスタ機能有効スイッチ	わ			
¬¬+地はい/ici+¬ノイ	47		100	1

[適用]をクリック後、[転送 [パソコン→コントローラ]]を選択します。

★構成・設定			c	[] Q Q
CPU・増設ラック ×	) [ユニット 0] : CJ:	1W-DRIX		
表示パラメータグループ:全ての	°5X-9			
項目名	I	設定値	単位	
スキャンリスト有効スイッチ	朷			-
スキャンリストクリアスイッチ	スキャンリストのフクリア			
JモートI/O通信開始スイッチ	77		1.4	
リモートI/O通信停止スイッチ	わ			
マスタ機能有効スイッチ	わ			$\sim$
- ^11.7			デフォ	ルト値に戻す
	<; <; <,	デフォルト値>わ 設定アドレス>チャ: 入力形式>リスト	ネル:CIO1500, ビ	±⊮ ۲:1
転送[パソコン→コントローラ]	転送(コントロー)	ラ→パソコン]	見て	5
		ОК	キャンセル	適用

### 8.1.2. CPUユニット

CPU ユニットの設定を初期設定状態に戻すためには、Sysmac Studio のメニューバーから [コントローラ] – [メモリオールクリア]を選択します。[メモリオールクリア] ダイ アログが表示されますので、内容を確認し、[OK]をクリックします。

📓 メモリオールクリフ	7 X
- メモリオールクリア 接続先のコントロー 初期化するエリアを	
CPUユニット名称:   形式:   エリア:	new_Controller_0 NJ501-1500 ユーザプログラム
	ユーザ定義変数 コントローラの構成・設定 セキュリティ情報
	操作権限の設定(再オンライン接続時に初期化)
■ イベントログをク	リアする。 OK キャンセル

# 8.2. アイエイアイ製コントローラACON/PCONの初期化

アイエイアイ製コントローラ ACON/PCON の初期化方法については、「パソコン対応ソフト 取扱説明書」(MJ0155)の「付録:パラメータ(工場出荷時)初期化方法」を参照してください。

# 9. 付録1 リモート I/O 通信の設定内容詳細

本資料で設定している DeviceNet のリモート I/O 通信を行うための設定内容の詳細を示しま す。

#### ●9.1. グローバル変数テーブル

コントローラでは、リモート I/O 通信のデータをグローバル変数として扱います。グローバル変数の設定内容を以下に示します。グローバル変数テーブルは、Sysmac Studio で設定します。

名称	データ型	割付先	相手機器の割り当て
DN00_OUT	WORD	%3200	ビット 00~15 出力(2byte)
DN00_IN	WORD	%3300	ビット 00~15 入力(2byte)

# 🔜 参考

同一アドレスに、複数の変数を割り付けることも可能ですが、プログラムの可読性およびデ バッグの難しさから推奨できません。この場合、初期値を設定する変数は1 つだけにしてく ださい。それぞれの変数に異なる初期値設定をすると、初期値が不定になります。



データ型に配列型を指定する場合、Sysmac Studio では、以下の2つの入力方法があり、入 力後は①は②に変換され、表示は常に②となります。

①WORD[3] / ②ARRAY[0..2] OF WORD

本資料では簡略化のため「WORD[3]」と表記しています。

(上記の例は、3つの配列要素を持つ WORD 型のデータ型を意味しています。)

# 10. 付録 2 ツールによるリモート I/O 通信の設定

本章では、設定ファイルを使用しないでツールによるコントローラの設定をする方法(『最初 からパラメータを設定する方法』)について記載します。 また、設定ファイルのパラメータを変更したい場合も本章を参考にして行います。

#### 10.1.リモートI/O通信の設定概要

『最初からパラメータを設定する方法』でリモート I/O 通信を動作させるための処理の関係 を示します。



10.2. 『最初からパラメータを設定する方法』での作業の流れ

『最初からパラメータを設定する方法』での DeviceNet のリモート I/O 通信を接続設定する 手順は以下のとおりです。

本章では、「設定ファイル」を使用せずに、ツールを使って入力する方法について 「10.3. ツールを使用したコントローラ設定の入力」、「10.4.ツールを使用したネットワーク設定の入 力」の2箇所(以下の赤枠部分)の詳細を説明します。

「7.2.アイエイアイ製コントローラ ACON/PCON の設定」、「7.3.1.DeviceNet ユニットのハード設定」、「7.5.DeviceNet 通信の確認」については『設定ファイルを使用する方法』と処理内 容が同じため、7章の手順を参照してください。



# 10. 付録 2 ツールによるリモート I/0 通信の設定

10.4.ツールを使用したネットワークの設 定 ▼	DeviceNet のリモート I/O 通信の設定を行います。
・ 10.4.1.CX-Integrator の起動と EDS フ ァイルのインストール	CX-Integrator を起動し、EDS ファイルをインストー ルします。
▼	ネットワークおよび構成デバイスをオフライン状態
10.4.2.ネットワーク構成の作成	で作成します。
▼	構成デバイスの設定を行い、DeviceNet ユニットへ
10.4.3.構成デバイスの設定	の登録(スキャンリスト作成)を行います。
▼	コントローラとオンライン接続し、設定した構成デ
10.4.4.オンライン接続とスキャンリ	バイスの設定内容(スキャンリスト)をコントロー
ストの転送	ラ経由で DeviceNet ユニットに転送します。
▼	DeviceNet 通信が正しく実行されていることを確認
7.5.DeviceNet 通信の確認	します。
▼ 7.5.1.接続状態の確認 ▼	DeviceNet の接続状態を確認します。
7.5.2.データ送受信の確認	正しいデータが送受信されていることを確認しま す。

# |10.3. ツールを使用したコントローラの設定

ツールを使用して、コントローラの設定を行います。

### 10.3.2. Sysmac Studioの起動とコントローラのパラメータ設定

Sysmac Studio を起動し、コントローラのパラメータを設定します。 Sysmac Studio と USB ドライバをあらかじめパソコンにインストールしてください。



ffisk(c)



# 10.3.3. グローバル変数の設定

リモート I/O 通信で使用するグローバル変数を設定します。

1	[マルチビューエクスプロー ラ]から、[プログラミング]- [データ]-[グローバル変数] をダブルクリックします。	<ul> <li>▼プログラミング</li> <li>▼ 値 POU</li> <li>▼ 値 プログラム</li> <li>▼ 凾 Program0</li> <li>□ 叠 Section0</li> <li>□ 冨 ファンクション</li> <li>□ 図 ファンクションプロ</li> <li>▼ 画 データ</li> <li>□ 図 データ型</li> <li>■ グローバル変数</li> <li>▶ 面 夕スク</li> </ul>
2	<ul> <li>[エディットウィンドウ]に、</li> <li>[グローバル変数]タブが表示されます。</li> <li>[名称]の下をマウスでクリックすると、新規変数を入力できるようになります。</li> <li>[名称]に、[DN00_OUT]を入力します。</li> <li>[データ型]に、[WORD]を入力します。</li> <li>[割付先]に、[%3200]を入力します。</li> </ul>	フログラミング         クローバル変数         名称       データ型       初期値       割付先       一保持       ロンスIネットワーク公開         子ーブルには何も入力されていません。新規に追加するにはここをクリックしてください。         名称       データ型       初期値       割付先       「保持       ロンスIネットワーク公開         800L       正       正       非公開         名称       データ型       初期値       割付先       「保持       ロンスIネットワーク公開         DNO0_OUT       BOOL       正       非公開         公       日       非公開         名称       データ型       初期値       割付先       「保持       ロンスIネットワーク公開         DNO0_OUT       WORD       回       非公開         名称       データ型       初期値       割付先       「保持       ロンスIネットワーク公開         日の0_OUT       WORD       1       1       非公開         日の0_OUT       WORD       1       第公開
3	<ul> <li>入力確定後、マウスの右ボタン をクリックし、メニューから、</li> <li>[新規作成]を選択します。</li> <li>手順2~3と同様に、新規作成エ リアに以下のデータを入力します。</li> <li>・名称:DN00_IN データ型:WORD 割付先:%3300</li> </ul>	保持       コンス・ネットワー 非公開         新規作成(N)       新規作成(N)         名称       データ型       初期値       割付先       保持       ロンス・ネットワーク公開         DN00_OUT       WORD       %3200       目       非公開         DN00_IN       WORD       %3300       目       非公開

# 10.3.4. オンライン接続とプロジェクトデータの転送

Sysmac Studio をオンライン接続し、プロジェクトデータをコントローラに転送します。 転送後、コントローラのリセットを行います。

		▲ 警 告	
S	Sysmac Studio からユーザプログラム、「構成/設定」のデータ、デバイス変数、		
C	J ユニット用メモリの値を転送する	るときは、転送先ノードの安全を確認してか	
i i	5行ってください。		
1	PU ユニットの動作モートにかかれ n があります	つらす、装直や機械が想定外の動作をする恐	
1			
1	メニューバーから、[プロジェク	プロジェクト(P) コントローラ(C) シミ	
-	ト]ー[全プログラムチェック] を選択」ます	全プログラムチェック(C) F7	
		部分プログラムチェック(S) Shift+F7	
2	[エテイットワイントワ] トに、 「ビルドウィンドウ] が表示さ		
	れます。		
	エラーおよびワーニングが、と	▲ 一 一 一 一 一 一 一 一 一 一 一 一 一 一 一 一 一 一 一	
	もに「0」であることを確認しま		
	す。 、		
3	メニューバーから、[プロジェク ト] ー 「リビルド]を選択しま	プロジェクト(P) コントローラ(C) ショ	
	す。	全ノロクラムチェック(C) F7 部分プログラムチェック(S) Shift+F7	
		ビルド(B) F8	
		リビルド(R)	
4	確認用のダイアログが表示され	Sysmac Studio	
	ますので、内容を確認し、[はい]	【リビルド]を実行すると、すべてのプログラムが再ビルドされます。	
	をクリックします。	完了までは、時間がかかる場合があります。続けますか。	
		นาญ เบเวิญ	
5	[ビルドウィンドウ] 内のエラ	<u> ビルドウィンドウ</u>	
Ŭ	ーおよびワーニングが、ともに		
	「0」であることを確認します。		
/	メニューバーから 「コントロー		
0	ラ] - [通信設定] を選択しま	ユンドローン(c) シスエレーンヨン(3) シー 通信設定(C)	
	す。	デバイス変更(V)	
		オンライン(O) Ctrl+W	
		・オフライン(F) Ctrl+Shift+W	

7	<ul> <li>[通信設定] ダイアログが表示 されます。</li> <li>[接続方法] から、[USB-直接接 続] を選択します。</li> <li>[OK]をクリックします。</li> </ul>	■ 道信技定
		<ul> <li>▲ オンライン時にシリアルIDの確認を行う。</li> <li>▲ オンライン終了後に、登制色リフレッシュの確認を行う。</li> <li>▼ レスポンス監視時間</li> <li>コントローラとの通信のレスポンス監視時間を設定してください。</li> <li>2</li> <li>(沙)</li> <li>OK</li> <li>キャンセル</li> </ul>
8	メニューバーから、[コントロー ラ] ー [オンライン] を選択し ます。 確認のダイアログが表示されま したら、問題がないことを確認 し、[はい] をクリックします。	コントローラ(C)       シミュレーション(S)       ツー         通信設定(C)       デバイス変更(V)         オンライン(O)       Ctrl+W         オフライン(F)       Ctrl+Shift+W
	※使用するコントローラの状態 により、表示されるダイアロ グが異なりますが、問題がな いことを確認し、[はい] や [Yes]など処理を進める選択を 行ってください。	Sysmac Studio コントローラにCPUユニット名称がありません。 プロジェクトのCPUユニット名称 [new_Controller_0] を書込みしますか? (Y/N) はいひ いいえ(N)
9	オンライン状態になると、[エデ ィットウィンドウ]の上段に、 黄色い枠が表示されます。	<ul> <li>ラブログラミング</li> <li>グローバル変数 × +</li> </ul>

了 参考

コントローラとのオンライン接続に関する詳細については、「Sysmac Studio Version 1 オペレーションマニュアル」(SBCA-362)の「第5章 コントローラとの接続」を参照してください。

10	メニューバーから、[コントロー	コントローラ(C)	シミュレーション(S)	<b>ン</b> -
	ラ]-[同期]を選択します。	通信設定(C)		
		デバイス変更(V)		
		オンライン(0)	Ctrl+W	
		オフライン(F)	Ctrl+Shift+W	
		同期(Z)	Ctrl+M	
11	[同期] ダイアログが表示され			
••	ます。	)同期		
	転送したいデータ(右図では、	パソコン:データ名 ▼ NJ501	パソコン: 更新日時  コントローラ: 更新日  コント  2013/04/24 15:36:50  - □□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□	ローラ: データ名 詳細照合
	[N.I501]) にチェックがついてい			
	スニとを確認して 「転送「パソ	ビ 75 凡例 同期済み 単度 他方のみ在	1 同期の対象外	
			」 └」 効: パソコン→コントローラ)。 (有効: パソコン→コントローラ)。 本オプションを変	更すると全データを再転送します。
		<ul> <li>✓ 以下を転送しない(全て同期の対象</li> <li>・CI高機能ユニットの/ラメータ/</li> <li>・フレーゴターミナルのコニット</li> </ul>	(1)がい シーン・ーン・ー シュー・ハーンシーン こん それ)。 EtherCATスレーブのバックアップパラメータ MF設定 / NYコーットのアプリケーミョンデータ	
	クしより。		************************************	
			-ラ]0   転送 [コントローラ→パソコン](0)   再照	
	$- \int \frac{1}{2} \frac{\partial z}{\partial t} = \frac{1}{2} \frac{\partial z}{\partial t} + \frac{1}{2} \frac{\partial z}{\partial t} = \frac{1}{2} \frac{\partial z}{\partial t} + \frac{1}{2} \frac{\partial z}{\partial t} = \frac{1}{2} \frac{\partial z}{\partial t} + \frac{1}{2} \frac{\partial z}{\partial t} = \frac{1}{2} \frac{\partial z}{\partial t} + \frac{1}{2} \frac{\partial z}{\partial t} = \frac{1}{2} \frac{\partial z}{\partial t} + \frac{1}{2} \frac{\partial z}{\partial t} = \frac{1}{2} \frac{\partial z}{\partial t} + \frac{1}{2} \frac{\partial z}{\partial t} = \frac{1}{2} \frac{\partial z}{\partial t} + \frac{1}{2} \frac{\partial z}{\partial t} = \frac{1}{2} \frac{\partial z}{\partial t} + \frac{1}{2} \frac{\partial z}{\partial t} = \frac{1}{2} \frac{\partial z}{\partial t} + \frac{1}{2} \frac{\partial z}{\partial t} = \frac{1}{2} \frac{\partial z}{\partial t} + \frac{1}{2} \frac{\partial z}{\partial t} = \frac{1}{2} \frac{\partial z}{\partial t} + \frac{1}{2} \frac{\partial z}{\partial t} + \frac{1}{2} \frac{\partial z}{\partial t} = \frac{1}{2} \frac{\partial z}{\partial t} + \frac{1}{2} \frac{\partial z}{\partial$			
	Studio のナーダをコントロー			
	フに転送して、ナーダの照合			
	を行います。			
	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	Sysmac Studio		
12	確認ダイアログか表示されます	コントローラの動作が信	いしても問題がかいことを確認してください	
	ので、問題かないことを確認し、	プログラムモードに変更 よろしいですか?(Y/N)	します。このとき、EtherCATスレーブはリセットさ	れ、強制値リフレッシュを解除します。
	[はい] をクリックします。		はいのいいえい	
		L		
			同期中	
	同期中の画面が表示されます。		80%	
	確認ダイアログが表示されます	Sysmac Studio		
	ので、問題がないことを確認し、		-ラの動作を開始しても問題がないこ	ことを確認してください。
	[はい] をクリックします。		に変更してもよろしいですか?(Y/N	1)
			はいのいいえの	

13	同期したデータの文字色が[同 期済み] 色になり、 「同期は成功しました。」と表示 されていることを確認します。 問題がなければ、[閉じる] をク リックします。 ※「同期は成功しました。」と表 示されることで、Sysmac	□周期
	Studio のプロジェクトデータ とコントローラのデータがー 致したことを示します。 ※同期が失敗した場合は、配線 を確認のうえ、手順1から再 実行してください。	
14	メニューバーから、[コントロー ラ] ー [動作モード] ー [プロ グラムモード] を選択します。	コントローラ(C)       シミュレーション(S)       ツール(T)       ヘルプ(H)         通信設定(C)       デ/(イス変更(V)
	右図のように、確認のダイアロ グが表示されますので、問題が ないことを確認し、[はい] をク リックします。	Sysmac Studio コントローラの動作が停止しても問題がないことを確認してください。 プログラムモードに変更してもよろしいですか? (Y/N) はいの いいえの
	コントローラステータスが [プ ログラムモード] になります。	コントローラステータス 🕢 × ONLINE 192.168.250.1

ERR/ALM 🧴 プログラムモード

15	メニューバーから、[コントロー	コントローラ(0) シミュ	レーション(S) ツー
10	ラ] – [コントローラリセット]	通信設定…(C)	
	を選択します。	デバイス変更(C)	
		オンライン(0)	Ctrl+W
		オフライン(F)	Ctrl+Shift+W
		同期	Ctrl+M
		動作モード(M)	•
		モニタ(N)	
		モニタ停止(N)	
		セット/リセット(S)	*
		強制値リフレッシュ(F)	•
		MC試運転(U)	•
		MCモニタテーブル…(T)	
		SDメモリカード(D)	
		コントローラ時計…(K) フクセス接端制約放 (C)	
		アクビス 作 2 アクビス 作 短 の 解 双 … (C の の 解 双 … (C の の の 解 双 … (C の の の の の の の の の の の の の	(P)
		センションティ(5)	
			,
		スモリオールクリア…(ローラリヤット。	,(B)
16	確認用のダイアログが表示され	Sysmac Studio	
	ますので、内容を確認し、しばい」	本操作は、コントローラをリセ	ットします。
	をクリックします。	負荷出力やSDメモリカードへの	アクセス状態を確認した上で実施してください。
		リセット後、オフラインに戻りる	ます。 ンラインレスください。
		ロセットレブキ トスレンブすか	
		969106825000090	
			まい() いいえ()
		Sysmac Studio	
		本当にリセットしても	よろしいですか? (Y/N)
		(LING)	UNIX N
17	コントローラがリセットされ、		
• *	Sysmac Studio はオフライン状	ラフロクラミンク グローバル変数 ×	
	態になります。	名称   デー	タ型   初期値   割付先   保持  コンス
	上段の黄色い枠が消えます。		
	手順 6~8 で、オンライン状態に	■プログラミング	
	します。	グローバル変数x	+
	します。 手順 13 と同様に、 プログラムモ	グローバル変数 × 名称 「デー	+ 夕型   初期値   割付先   保持  コンス

# 10.3.5. ウォッチウィンドウの設定

データの送受信を確認するために、ウォッチウィンドウの設定を行います。

1	メニューバーから、[表示]-[ウォ ッチウィンドウ]を選択します。	表示(V) 挿入(I) プロジェクト(P) コントロ アウトプットウィンドウ(O) Alt+3 ウォッチウィンドウ(W) Alt+4 クロスリファレンスウィンドウ(C) Alt+5 ビルドウィンドウ(B) Alt+6
2	[エディットウィンドウ]の下段に、 [ウォッチウィンドウ 1] タブが表 示されます。	▲ビルドウィンドウ × 戸アウトブットウィンド* □○ウォッチウィンドウ × ○ウォッチウィンドウ × ○ウォッチウィンドウ × ○ウォッチウィンドウ × ○○カッチウィンドウ × ○○
3	[ウォッチウィンドウ 1] に、以下 のようにモニタする [名称] を入力 します。新規名称の入力時は、「名前 を入力」をクリックします。 DN00_OUT DN00_IN	名称 DN00_OUT DN00_IN 名前を入力…
	※設定内容は、「7.5.2.データ送受信 の確認」で使用します。	

# | 10.4. ツールを使用したネットワークの設定

ツールを使用して、DeviceNetのリモート I/O 通信の設定を行います。

#### CX-Integratorの起動とEDSファイルのインストール 10.4.1.

CX-Integrator を起動し、EDS ファイルをインストールします。 CX-Integrator を起動します。 载 新規プロジェクト - CX-Integrator - [システムオーバービュー] - • × ファイル(E) 編集(E) 表示(V) 挿入(I) ネットワーウ(N) コンポ(C) ソール(T) ウィンドウ(W) ヘルプ(H) ※「コンポリストウィンドウ」 🗋 🖆 🛃 🎒 🐧 🐇 🛍 💼 🗠 🖓 🐴 🚳 🐁 👧 🔅 🗍 100% 💽 株 株 孝 福 註 前 必 目 日 日 ★ ◆ ■ お 焊 🤔 図 助 な 義 🗑 || 相 王 || 慶 | が表示されない場合、メニュ \* × ーバーから [表示] - [ウィ 会 新規プロジェクト ンドウ] – [コンポリスト] ネットワーク コンポ ネットワーク構成ウィンドウ を選択します。 ンポ形式 - 🕒 CP 🖻 💑 PLO コンポリストウィンドウ <u> 赤</u>システムオーバー... GPS アウトプットウィンドウ ▲●▶▶\\結果」 Off-line フ コントローラをネットワークに ソール(工) ウィント、ウ(W) ヘルプ(H) 登録するために、EDS ファイル データリンクテーブル設定ソール(D)... のインストールを行います。 ルーチング テーフ ル設定 yール(R)... ø メニューバーから [ツール] -۲ NTJ > y - h(T)DeviceNety-II(N) [EDS ファイル] - [インスト Controller Linky-II(L) ール]を選択します。 Ethernety-I/(H) PLCノート 間エコーバ ックテスト(S)

3 インストールする EDS ファイル [IAI DEV MUL V 1 1.eds]を 選択し、[開く] をクリックしま す。

> ※ EDS ファイルの入手方法に 関しては、「5.2. デバイス構 成」の「使用上の注意」を参 照してください。

CPS771h(C)۲ EDS7711(E) х 載。EDSファイルのインストール ファイルの場所(I): 👻 🗢 🗈 💣 🎫 IAI 🚺 IAI\_DEV\_MUL\_V\_1\_1 ファイル名(N): IAI\_DEV\_MUL\_V\_1\_1 開((()) ファイルの種類(工): Electronic Data Sheet(\*eds) キャンセル -デバイス情報・ ヘンダー : IAI Corporation デバイスタイプ : Generic Device プロダウトネーム : IAFD3803 リビジョン : 1.01

۲

10. 付録 2 ツールによるリモート I/0 通信の設定



# 10.4.2. ネットワーク構成の作成

ネットワークおよび構成デバイスをオフライン状態で作成します。



6	ノードアドレスの設定ダイアロ グでノードアドレス(ここでは 「63」)を入力し、[OK]をクリッ クします。 ネットワーク構成ウィンドウに DeviceNet ユニットが登録され たことを確認します。	ノート*アト*レス(N):     63       〇K     キャンセル
8	コントローラ ACON/PCON(以 下、スレーブユニット)をネッ トワークに登録します。 メニューバーから [挿入] – [コ ンポ] を選択します。	挿入( <u>I</u> ) ネットワーク( <u>N</u> ) コンホ°( <u>C</u> ネットワーク( <u>N</u> ) シ」コンホ°( <u>C</u> )
9	コンポリストの中から接続する スレーブユニットを選択し、[完 了] をクリックします。 ここでは[IAFD3803]を選択しま す。	アイザ* - * - **パワーク/コン#*設定         アノザ*         アンボ*         アンボ         ア         ア         ア         ア         ア         ア         ア         ア         ア         ア         ア <td< th=""></td<>
10	ノードアドレスの設定ダイアロ グでノードアドレス(ここでは 「0」)を入力し、[OK]をクリッ クします。	ノート*アト*レスの設定     ×       ノート*アト*レス(N):     ・       OK     キャンセル
11	ネットワーク構成ウィンドウに スレーブユニットが登録された ことを確認します。	#63 CJ1W-DRM21 #00 IAFD3803

### 10.4.3.構成デバイスの設定

構成デバイスの設定を行い、DeviceNet ユニットへの登録(スキャンリスト作成)を行い ます。





# 使用上の注意

以降の手順を実施する前に、DeviceNet ケーブルが接続されていることを確認ください。 接続されていない場合、各機器の電源を OFF にしてから DeviceNet ケーブルを接続してく ださい。

# **10.4.4.** オンライン接続とスキャンリストの転送 コントローラとオンライン接続し、設定した構成デバイスの設定内容(スキャンリスト) をコントローラ経由で DeviceNet ユニットに転送します。転送が完了するとリモート I/O 通信が自動的に開始します。

1	メニューバーから[ネットワー ク]-[自動オンライン接続] を選択します。	ネットワーク(N)       コンホ°(C)       ツール(I)       ワイント* ワ(W)       ヘルフ°(L)         ▲ オンライン接続(W)       価値設定(S)           IPアト*レステーフ*ル設定(I)       ●       ●       ●
2	[自動オンライン]ダイアログ が表示されますので、「接続形 式」で[USB接続]を選択して [接続]をクリックします。 接続処理中に、接続中の確認画 面が表示されます。	<ul> <li>自動わうひ接続</li> <li>プロジェクトの通信語設定を変更して、ハックコンと直接接続しているPLCに自動でオンライン接続する機能です。 接続形式を選択して「接続力ホッシを押してください。</li> <li>接続形式</li> <li>⑦ シリアル接続(USB/シリアル変換器使用時を含む) ハックコンのシリアルボート</li> <li>COM12</li> <li>▼</li> <li>■ USB接続</li> <li>ハックコンとUSBケーフルで接続しているPLCに自動でオンライン接続します。 USB/シリアル変換器をご使用の場合は、シリアル接続を選択してください。</li> <li>サホッートPLC: NS Jシリーズ・C, C, C, C, PU, C, P1H/L, NJ 5シリーズ・</li> <li></li></ul>
3	オンラインになると、右図のよ うに、ネットワーク構成ウィン ドウの背景色が変わります。	#63 #00 CJ1W-DRM21 IAFD3803

参考 参考

コントローラとオンライン接続ができない場合は、ケーブルの接続状態等を確認してくださ い。あるいは、手順1に戻って、設定内容を確認して各手順を再実行してください。 詳細については、「CX-Integrator Ver.2.ロ ネットワークコンフィグレーションツール オペ レーションマニュアル」(SBCA-347)の「通信共通編 第2章 基本操作」を参照してくだ さい。

# 10. 付録 2 ツールによるリモート I/0 通信の設定

4	オンライン接続情報ウィンドウ の[DeviceNet]を右クリックし、 [接続]を選択します。	<ul> <li>□ ポンライン USB [NJ501-1500] ネット(0), ノート(0)</li> <li>□ 理 接続先PLC [NJ501-1500] ネット(0), ノート(0)</li> <li>ゴ</li> <li>ゴ</li> <li>動送[ネットワーク→パ・ソコン](F)</li> <li>接続(C)</li> </ul>
5	[ネットワークの選択]ダイア ログで[DeviceNet]を選択し、 [OK]をクリックします。	そットワークの選択     ×       下記リストから接続対象とするプロンシェクトのネットワークを選択 してください。     NI(DeviceNet)ネット(-)       新規ネットワーク追加     新規ネットワーク追加       OK     キャンセル
6	オンライン接続情報ウィンドウ の[DeviceNet]がオンライン状態 (プラアイコン)になったことを 確認します。	□
7	ネットワーク構成ウィンドウ上 の[CJ1W-DRM21]を右クリック し、[パラメータ] – [編集] を 選択します。	パラメータ(P)     ●
8	[デバイスパラメータの編集] ダイアログが表示されますの で、[ダウンロード] をクリック します。	デ*パ* 12パ* 5メ-9の編集       ×         通信サイクル時間       メッセージ監視タイマ       スレーフ*機能         マスタ全般       マスタレ/O割け(OUT)       マスタレ/O割け(N)         未登録デパパス一覧 <ul> <li> </li> <li> <li> </li> <li> </li> <li> <li> </li> <li> <li> </li> <li> </li> <li> </li> <li> </li> <li> <li> </li> <li> </li> <li> </li> <li> <li> </li> <li> <li> </li> <li> </li> <li> </li> <li> </li> <li> </li></li></li></li></li></li></li></ul>



# 11. 改訂履歴

改訂記号	改訂年月日	改訂理由・改訂ページ
A	2011年9月1日	初版
В	2011 年 10 月 26 日	誤記修正
С	2012年2月14日	誤記修正
D	2013 年 8 月 23 日	「1.関連マニュアル」マニュアル追加・1 ページ目
		3.注意事項] 安全に関するマークおよび図記号の説明追加・3  ページ目
		「5.1.対象機器」コントローラ ACON / PCON の形式追加とロ
		ホンリンタの形式記載を省略・5ペーン日
		「7.3.3.オンライン接続とプロジェクトデータの転送」安全に関
		する表示追加・21 ページ目
		「7.5.2.データ送受信の確認」安全に関する表示追加・35 ペー
		ジ目
		「10.3.4.オンライン接続とプロジェクトデータの転送」安全に
		関する表示追加・47 ページ目

<ul> <li>製品に関するお問い合わせ先 お客様相談室</li> <li>0120-919-066</li> </ul>	オムロン制御機器の最新情報をご覧いただけます。 <b>WWW.fa.omron.co.jp</b> 緊急時のご購入にもご利用ください。
<ul> <li>         で、</li> <li>         電話 055-982-5015((通話料がかかります)         </li> <li>         ■営業時間:8:00~21:00         </li> <li>         ●営業時間:8:00~21:00         </li> <li>         ●営業時間:8:00~21:00         </li> <li>         ●営業日:365日         </li> <li>         ●FAXやWebページでもお問い合わせいただけます。 FAX 055-982-5051 / www.fa.omron.co.jp         </li> </ul>	オムロン商品のご用命は
●その他のお問い合わせ 納期・価格・サンプル・仕様書は貴社のお取引先、または貴社 担当オムロン販売員にご相談ください。 オムロン制御機器販売店やオムロン販売拠点は、Webページで ご案内しています。	
	© OMRON Corporation 2011 All Rights Reserved

# 

本誌には主に機種のご選定に必要な

掲載しておりません。

ご使用上の注意事項等、

内容を掲載し、ご使用上の注意事項等は

ご使用の際に必要な内容につきましては、 必ずユーザーズマニュアルをお読みください。 非居住者に提供)する場合は同法に基づく輸出許可、承認(又は役務取引許可)が必要です。

~

- 本誌に記載のない条件や環境での使用、および原子力制御・鉄道・航空・車両・燃焼装置・医療機器・娯楽機械・ 安全機器、その他人命や財産に大きな影響が予測されるなど、特に安全性が要求される用途に使用される際には、 当社は当社商品に対して一切保証をいたしません。
   本製品の内、外国為替及び外国貿易法に定める輸出許可、承認対象貨物(又は技術)に該当するものを輸出(又は
- ご確認の上、ご使用ください。

- 本誌に記載の標準価格には消費税が含まれておりません。 •本誌に記載されているアプリケーション事例は参考用ですので、ご採用に際しては機器・装置の機能や安全性を
- ●本誌に記載の標準価格はあくまで参考であり、確定されたユーザ購入価格を表示したものではありません。