

# EC-CGD3

薄型  
モーター  
ストレート  
本体幅  
80mm  
24V  
ACサーボ  
モーター  
すべり  
ねじ

■型式項目

**EC** - **CGD3** [ ] - [ ] - [ ] - [ ] - [ ]

シリーズ	タイプ	リード	ストローク	アクチュエーターケーブル長	電源・I/Oケーブル長	オプション
		M 4mm L 2mm	30 30mm 50 50mm	下記アクチュエーターケーブル長 価格表参照	下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照	下記オプション 価格表参照



## ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	
	RCON-EC接続仕様(注1)	NPN/PNP仕様(注2)
30	-	-
50	-	-

(注1) オプションにて必ず「ACR」を選択してください。  
(注2) インターフェイスボックスと交換ケーブルが含まれた価格です。

## オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様(注3)	ACR	31	-
ブレーキ	B	31	-
PNP仕様(注3)	PN	31	-
スパイラルカバー付き仕様	SRC	32	-
電源2系統仕様(注3)	TMD2	32	-
無線通信仕様(注4)	WL	32	-
無線軸動作対応仕様(注4)	WL2	32	-

(注3) RCON-EC接続仕様(ACR)選択時は、PNP仕様(PN)および電源2系統仕様(TMD2)を選択できません。また、インターフェイスボックスと交換ケーブルは付属しません。  
(注4) RCON-EC接続仕様(ACR)選択時は、無線通信仕様(WL)と無線軸動作対応仕様(WL2)は選択できません。RCON-EC接続にて無線通信を行う場合(WL)は、別売オプションのインターフェイスボックスと交換ケーブル、電源・I/Oケーブルを手配してください。詳細は37ページをご参照ください。無線軸動作対応仕様(WL2)の場合は、担当営業までお問い合わせください。

## 別売オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格
インターフェイスボックス 交換ケーブル	CB-CVN-BJ002	41	-
RCON-EC接続仕様 電源・I/Oケーブル (標準コネクタケーブル)	CB-REC-PWBIO□□□-RB	41	-
RCON-EC接続仕様 電源・I/Oケーブル (4方向コネクタケーブル)	CB-REC-2PWBIO□□□-RB	41	-
RCON-EC接続仕様 電源2系統用 インターフェイスボックス (無線仕様)	ECW-CVNWL-CB-ACR	41	-

(注) 電源・I/Oケーブルはロボットケーブルです。  
□□□にはケーブル長を記入してください。(例: 010=1m)

**選定上の注意**

- 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。
- 水平可搬質量はロッドにラジアル荷重及びモーメント荷重がかからないようにガイドを併用した場合の値です。ガイドを設置しない場合は「ラジアル荷重と走行寿命」をご参照ください。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は35ページをご確認ください。

## アクチュエーターケーブル長価格表(標準価格)

ケーブル記号	ケーブル長	標準価格
1 ~ 5	1 ~ 5m	-
6 ~ 10	6 ~ 10m(注5)	-

(注5) インターフェイスボックス経由の接続時は最長9mまでの選択となります。  
(注) 電源・I/Oケーブル長との合計が10m以下になるように選択してください。  
(注) ロボットケーブルです。

## 電源・I/Oケーブル長価格表(標準価格)

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブル無し	- (注6)
1 ~ 3	1 ~ 3m	-
4 ~ 5	4 ~ 5m	-
6 ~ 9	6 ~ 9m	-

(注6) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は40ページをご確認ください。  
(注) ロボットケーブルです。

## 4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)
		CB-EC-2-PWBIO□□□-RB付属
S1 ~ S3	1 ~ 3m	-
S4 ~ S5	4 ~ 5m	-
S6 ~ S9	6 ~ 9m	-

(注) ロボットケーブルです。

## メインスペック

項目	内容	
リード	すべりねじリード(mm)	4 2
	可搬質量	最大可搬質量(kg) 2 4
	速度/加減速度	最高速度(mm/s) 200 100 最高加減速度(G) 0.4 0.1
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg) 0.5 1.25
	速度/加減速度	最高速度(mm/s) 200 100 最高加減速度(G) 0.4 0.1
	押付け	押付け時最大推力(N) 34.2 63.7 押付け最高速度(mm/s) 20 20
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁動作電磁ブレーキ
	ブレーキ保持力(kgf)	0.5 1.25
ストローク	最小ストローク(mm)	30 30
	最大ストローク(mm)	50 50
	ストロークピッチ(mm)	20 20

項目	内容
駆動方式	すべりねじ φ4mm 転速C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロストモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
ガイドロッド	-
ガイドロッド	直動無限循環型
走行寿命(注7)	水平1000万回往復動作(50ST走行距離1,000km)、垂直500万回往復動作
使用周囲温度・湿度	0~40℃、10~85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s <sup>2</sup>
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター(φ30) (電源容量: 最大2.8A)
エンコーダ種類	インクリメンタル
エンコーダパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注7) 走行寿命は運転条件、取付け状態、潤滑状態によって異なります。

## 速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。

### リード4

姿勢	水平		垂直
	速度 (mm/s)	加速度 (G)	
0	2	0.5	0.5
200	2	0.5	0.5

### リード2

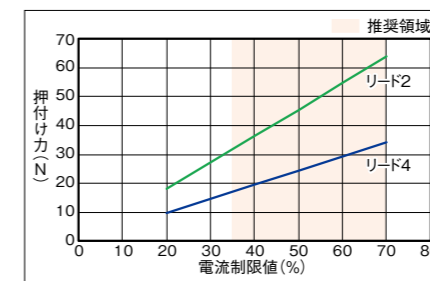
姿勢	水平		垂直
	速度 (mm/s)	加速度 (G)	
0	4	1.25	1.25
100	4	1.25	1.25

## ストロークと最高速度

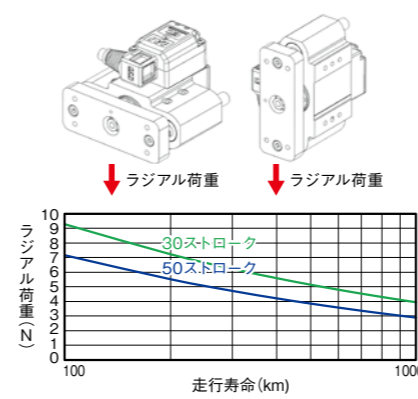
リード (mm)	30 (mm)	50 (mm)
4	200	-
2	100	-

(単位はmm/s)

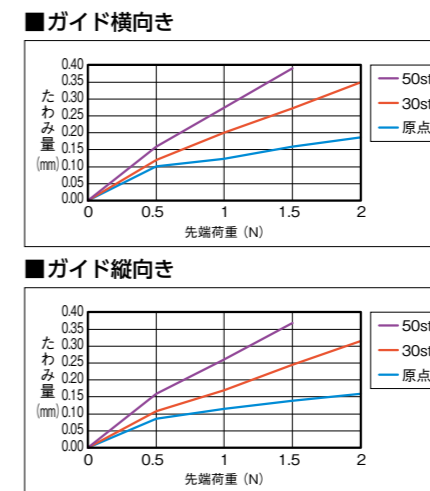
## 押付け力と電流制限値の相関図



## ラジアル荷重と走行寿命

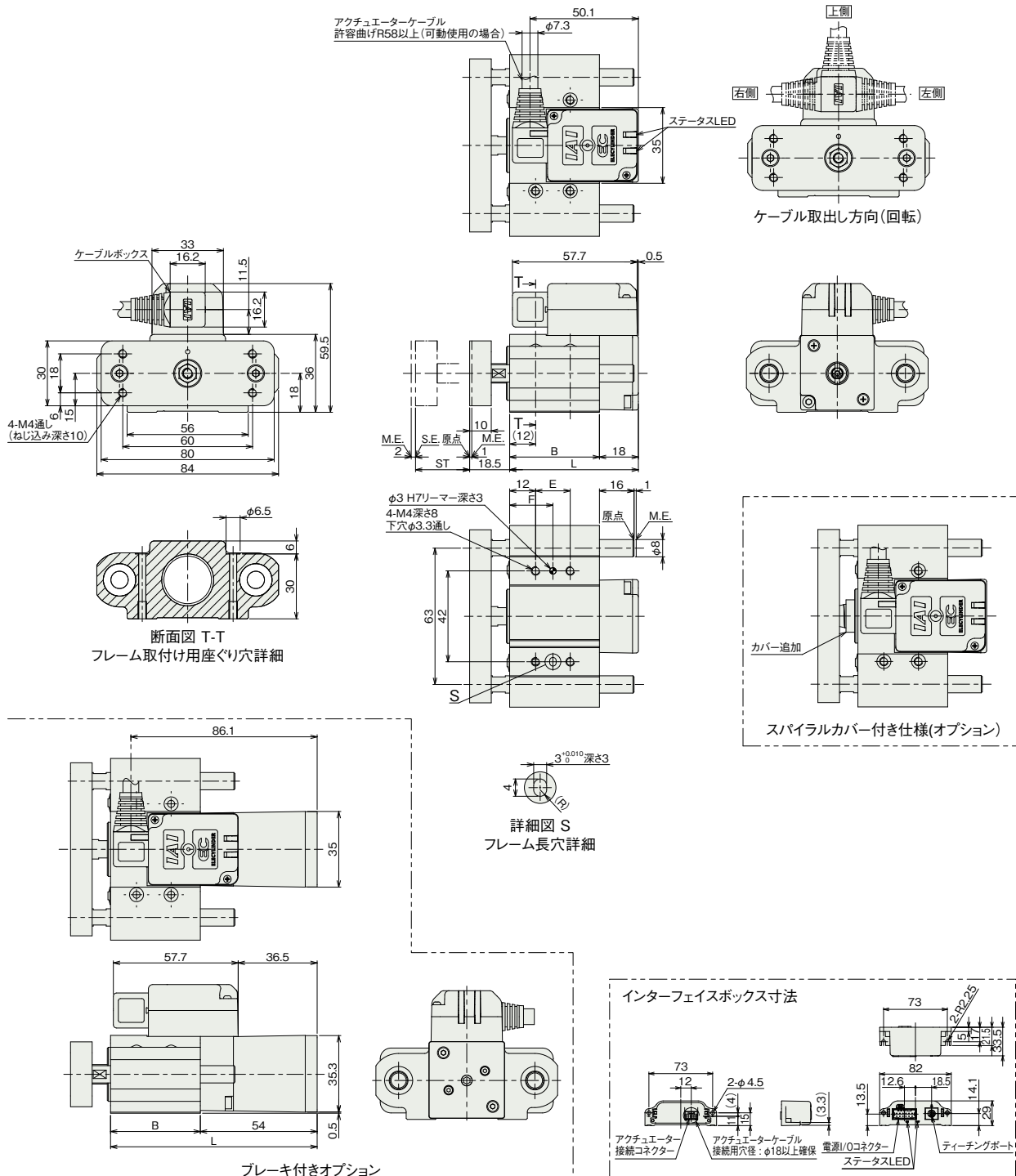


## ロッド先端たわみ量(参考値)



(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。  
 (注) ケーブルを固定してケーブルの根元部分が動かないようにしてください。  
 ケーブルの分離と交換が可能です。(ケーブルボックス内コネクタ接続)  
 ケーブル取出し方向はケーブルボックスの方向変更で変えることができます。  
 (注) ケーブル取出し方向の変更回数は5回を目安としてください。

ST: ストローク  
 M.E.: メカニカルエンド  
 S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク		30	50
L	ブレーキ無し	59.5	79.5
	ブレーキ有り	95.5	115.5
B		41.5	61.5
E		16	36
F		20	30

■ストローク別質量

ストローク		30	50
質量 (kg)	ブレーキ無し	0.60	0.72
	ブレーキ有り	0.72	0.84

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、38ページをご確認ください。