

# ISB-LXL-200

# ISPB-LXL-200

## ■型式項目

-	<b>LXL</b>	-	<b>WA</b>	-	<b>200</b>	-		-		-		-	
シリーズ ISB	標準仕様	-	タイプ WA	-	エンコーダー種類 バッテリーレスアブノ	-	モーター種類 200W	-	リード 40mm 20mm 10mm	-	ストローク 120mm 120mm 1270mm (50mmごと)	-	適応コントローラー T2 SCON XSEL T4 RCON RSEL SCON2 XSEL2
ISPB	高精度仕様	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	ケーブル長 N 無し S 3m M 5m X 長さ指定



## ■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	
	ISB	ISPB
120/170	—	—
220/270	—	—
320/370	—	—
420/470	—	—
520/570	—	—
620/670	—	—
720/770	—	—
820/870	—	—
920/970	—	—
1020/1070	—	—
1120/1170	—	—
1220/1270	—	—

## ■オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参考頁	標準価格	名称	型式	参考頁	標準価格
ケーブル左側面取り出し(注1)	A1S	3-603	—	原点リミットスイッチ(注3)	L	3-606	—
ケーブル左背面取り出し(注1)	A1E	3-603	—	原点リミットスイッチ勝手違い(注3)	LL	3-606	—
ケーブル右側面取り出し(注1)	A3S	3-603	—	マスター軸指定(注3)	LM	3-606	—
ケーブル右背面取り出し(注1)	A3E	3-603	—	マスター軸指定(センサ-勝手違い)(注3)	LLM	3-606	—
AQシール(標準装備)(注2)	AQ	3-603	—	原点逆仕様	NM	3-607	—
ブレーキ	B	3-603	—	スレーブ軸指定	S	3-606	—
クリープセンサー(注3)	C	3-603	—	真直度高精度仕様(ストローク120~570)	ST	3-609	—
クリープセンサー勝手違い(注3)	CL	3-603	—	真直度高精度仕様(ストローク620~1270)	ST	3-609	—
吊り金具(注3)	EB	3-604	—	ダブルスライダー仕様(注4)	W	3-610	—

(注1) 型式項目のオプション欄に必ず記入ください。

(注2) 型式項目のオプション欄に必ず記入ください。

(注3) 吊り金具(EB)はクリープセンサー(C/CL)、原点リミットスイッチ(L/LL)およびマスター軸指定(LM/LLM)との併用はできません。

(注4) ダブルスライダー仕様(WV)選択時は、可搬質量、寸法、本体質量が変わります。詳細は3-444、3-446ページをご参照ください。

## 選定上の注意

- ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度をご確認ください。
- 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 動作条件(搬送質量、加減速度など)によって、使用可能なデューティー比の目安は変化します。詳細は1-336ページをご参照ください。
- 取付け姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-313ページをご参照ください。
- 取付け物体の重心位置は、張出し距離の1/2以下としてください。張出し距離や負荷モーメントが許容値内であっても、動作中に異常な振動や音などが発生する場合は、動作条件を緩めてご使用ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向900mm(ダブルスライダー仕様時は、スライダー実スパン最小[35mm]:1975mm、最大[150mm]:2550mm以下)です。張出し負荷長については3-50ページの説明をご確認ください。
- ダブルスライダー仕様時の手配型式、注意事項は1-299ページをご参照ください。

## ■ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2		T4	
		標準	LS付	標準	LS付
標準タイプ	S(3m)	—	—	—	—
	M(5m)	—	—	—	—
	X06(6m) ~ X10(10m)	—	—	—	—
長さ指定	X11(11m) ~ X15(15m)	—	—	—	—
	X16(16m) ~ X20(20m)	—	—	—	—

(注) ロボットケーブルです。

(注) 20mを超える場合、ケーブルを使用される場合、アクチュエーター型式のケーブル長は「N」を指定し、ケーブルを別途手配してください。手配型式は以下となります。

□□□はケーブル長さを記入。(例) 250=25m

【モーターケーブル】

T2: CB-X-MA□□□

T4: CB-X2-MA□□□

【エンコーダーケーブル】

T2/T4(標準): CB-X1-PA□□□-AWG24

T2/T4(LS付): CB-X1-PLA□□□-AWG24

## ■メインスペック

リード	項目		内容	
	可搬質量	ボールねじリード(mm)	40	20
水平	速度/加減速度	最大可搬質量(kg)(注5)	15	45
		最高速度(mm/s)	2400	1200
		定格加減速度(G)	0.4	0.4
		最高加減速度(G)	1.2	1.2
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)(注5)	4	10
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	2400	1200
		定格加減速度(G)	0.4	0.4
		最高加減速度(G)	1.2	1.2
推力	オプション	下記オプション	下記表参照	
ブレーキ	ケーブル長	下記表参照		
ストローク				

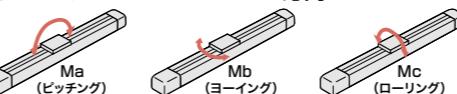
(注5) ダブルスライダー仕様(WV)選択時は、最大可搬質量が低下します。詳細は下記の表をご参照ください。

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ20mm 転造C10 [C5相当]
緯返し位置決め精度	±0.01mm [±0.003mm]
ロストモーション	0.05mm以下 [0.02mm以下]
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント (シングルスライダー仕様)	Ma: 774 N·m Mb: 1106 N·m Mc: 1566 N·m
静的許容モーメント (ダブルスライダー仕様)	Ma: 3300 N·m Mb: 4720 N·m Mc: 2850 N·m
動的許容モーメント (シングルスライダー仕様)	Ma: 162 N·m Mb: 231 N·m Mc: 327 N·m
動的許容モーメント (ダブルスライダー仕様)	Ma: 774 N·m Mb: 1106 N·m Mc: 1566 N·m
使用周囲温度・湿度	0~40°C、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	—
耐振動・耐衝撃	4.9m/s <sup>2</sup>
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーバルス数	131072 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注6) スライダースパンによらず数値は一律です。  
(注7) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。  
1-280ページにて走行寿命をご確認ください。

(注) [ ] 内はISPBの数値です。

## ■スライダータイプモーメント方向



## ■速度・加速度別可搬質量表

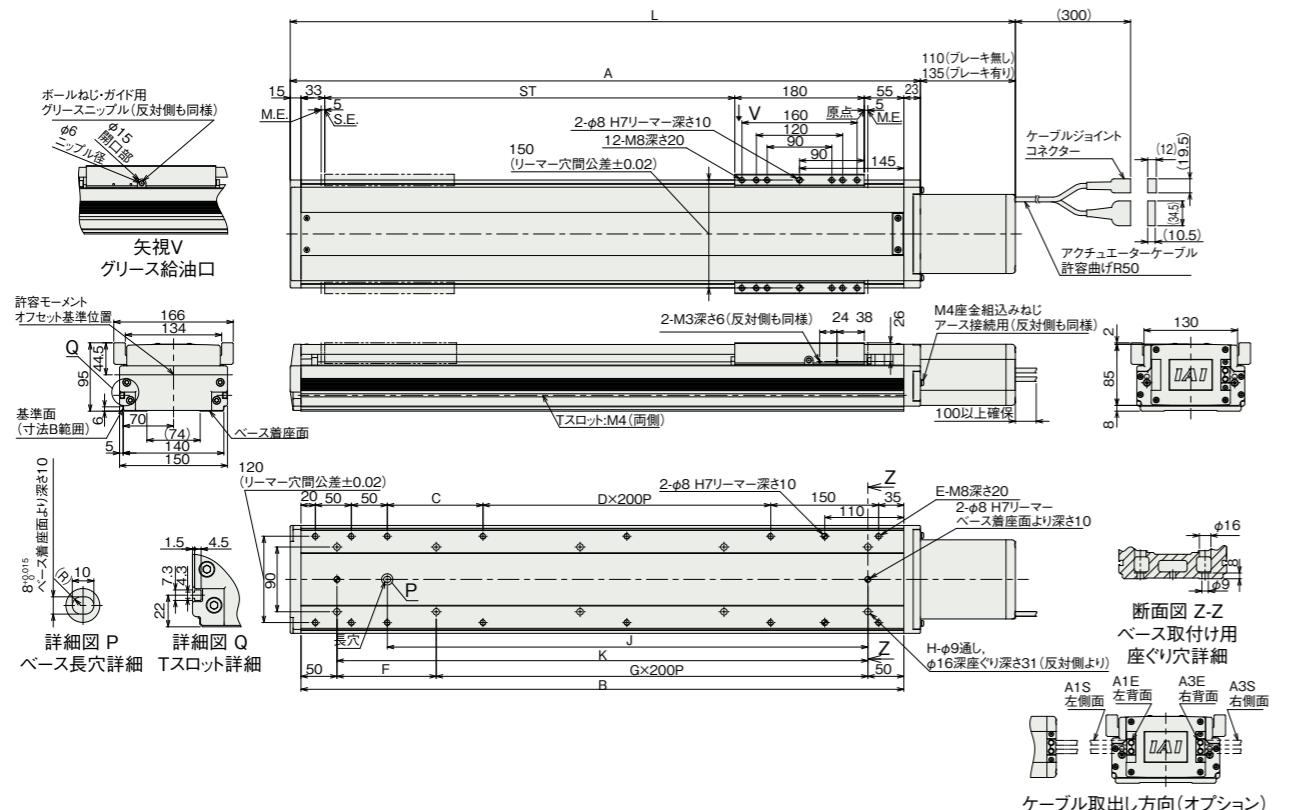
可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢	リード (mm)	最高速度 (mm/s)	水平																垂直		
----	-------------	----------------	----	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	----	--	--

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。  
[www.iai-robot.co.jp](http://www.iai-robot.co.jp)

(注)ケーブルジョイントコネクターには、モーターケーブルおよびエンコーダーケーブルを接続します。ケーブルは3-695ページをご参照ください。  
(注)原点復帰を行った場合はスライダーがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。  
(注)原点方向を変更するには返却調整が必要ですのでご注意ください。



## ■ストローク別寸法

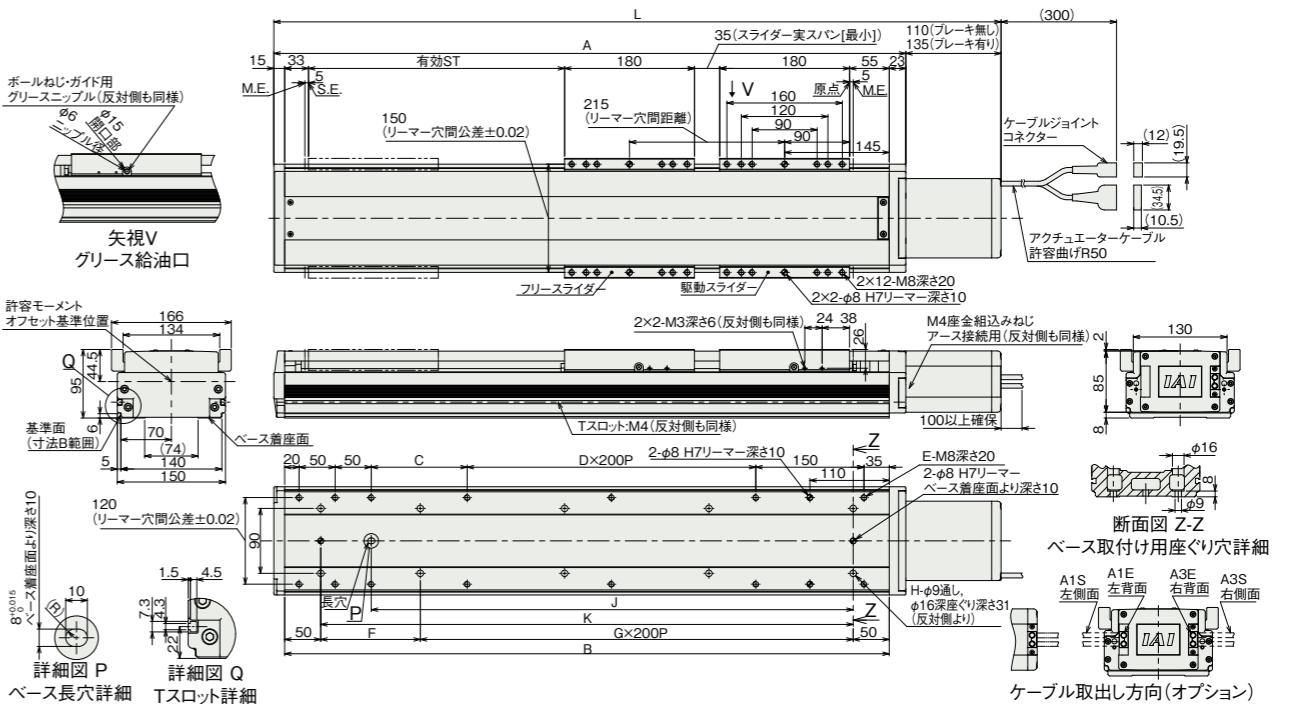
ストローク	120	170	220	270	320	370	420	470	520	570	620	670	720	770	820	870	920	970	1020	1070	1120	1170	1220	1270	
L	ブレーキ無し	536	586	636	686	736	786	836	886	936	986	1036	1086	1136	1186	1236	1286	1336	1386	1436	1486	1536	1586	1636	1686
	ブレーキ有り	561	611	661	711	761	811	861	911	961	1011	1061	1111	1161	1211	1261	1311	1361	1411	1461	1511	1561	1611	1661	1711
A	426	476	526	576	626	676	726	776	826	876	926	976	1026	1076	1126	1176	1226	1276	1326	1376	1426	1476	1526	1576	
B	388	438	488	538	588	638	688	738	788	838	888	938	988	1038	1088	1138	1188	1238	1288	1338	1388	1438	1488	1538	
C	83	133	183	233	283	133	183	233	283	133	183	233	283	133	183	233	283	133	183	233	283	133	183	233	
D	0	0	0	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	
E	10	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16	16	18	18	18	18	20	20	20	
F	288	138	188	238	288	138	188	238	288	138	188	238	288	138	188	238	288	138	188	238	288	138	188	238	
G	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	
H	4	6	6	6	6	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16	16	
J	218	268	318	368	418	468	518	568	618	668	718	768	818	868	918	968	1018	1068	1118	1168	1218	1268	1318	1368	
K	288	338	388	438	488	538	588	638	688	738	788	838	888	938	988	1038	1088	1138	1188	1238	1288	1338	1388	1438	

## ■ストローク別質量

ストローク	120	170	220	270	320	370	420	470	520	570	620	670	720	770	820	870	920	970	1020	1070	1120	1170	1220	1270	
質量 (kg)	ブレーキ無し	10.7	11.5	12.4	13.3	14.1	15.0	15.9	16.7	17.6	18.5	19.3	20.2	21.1	21.9	22.8	23.7	24.5	25.4	26.3	27.1	28.0	28.9	29.8	30.6
	ブレーキ有り	11.3	12.1	13.0	13.9	14.7	15.6	16.5	17.3	18.2	19.1	19.9	20.8	21.7	22.5	23.4	24.3	25.1	26.0	26.9	27.7	28.6	29.5	30.4	31.2

## 寸法図(ダブルスライダー仕様)

ケーブルジョイントコネクターには、モーターケーブルおよびエンコーダーケーブルを接続します。ケーブルは3-695ページをご参照ください。原点復帰を行った場合はスライダーがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。原点方向を変更するには逆刻印調整が必要ですのでご注意ください。下図はスライダー実寸が最も小さい場合の寸法を示しています。



## ストローク別寸法

呼びストローク		370	420	470	520	570	620	670	720	770	820	870	920	970	1020	1070	1120	1170	1220	1270
効ストローク		155	205	255	305	355	405	455	505	555	605	655	705	755	805	855	905	955	1005	1055
スライダー実スパン最小[35mm]		—	—	140	190	240	290	340	390	440	490	540	590	640	690	740	790	840	890	940
L	ブレーキ無し	786	836	886	936	986	1036	1086	1136	1186	1236	1286	1336	1386	1436	1486	1536	1586	1636	1686
	ブレーキ有り	811	861	911	961	1011	1061	1111	1161	1211	1261	1311	1361	1411	1461	1511	1561	1611	1661	1711
A		676	726	776	826	876	926	976	1026	1076	1126	1176	1226	1276	1326	1376	1426	1476	1526	1576
B		638	688	738	788	838	888	938	988	1038	1088	1138	1188	1238	1288	1338	1388	1438	1488	1538
C		133	183	233	283	133	183	233	283	133	183	233	283	133	183	233	283	133	183	233
D		1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5
E		12	12	12	12	14	14	14	14	14	16	16	16	18	18	18	20	20	20	20
F		138	188	238	288	138	188	238	288	138	188	238	288	138	188	238	288	138	188	238
G		2	2	2	2	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	
H		8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16
J		468	518	568	618	668	718	768	818	868	918	968	1018	1068	1118	1168	1218	1268	1318	1368
K		538	588	638	688	738	788	838	888	938	988	1038	1088	1138	1188	1238	1288	1338	1388	1438

※アームストローク：型式上のストローク、有効ストローク：実際に動作可能なストローク

クーポン別質量

ストローク別質量		呼びストローク	370	420	470	520	570	620	670	720	770	820	870	920	970	1020	1070	1120	1170	1220	1270
効ストローク	スライダー実スパン最小[35mm]	155	205	255	305	355	405	455	505	555	605	655	705	755	805	855	905	955	1005	1055	
	スライダー実スパン最大[150mm]	—	—	140	190	240	290	340	390	440	490	540	590	640	690	740	790	840	890	940	
質量 kg	ブレーキ無し	18.5	19.4	20.2	21.1	22	22.8	23.7	24.6	25.4	26.3	27.2	28	28.9	29.8	30.6	31.5	32.4	33.3	34.1	

(kg)	ブレーキ有り	19.1	20	20.8	21
------	--------	------	----	------	----

商序コントロール

（参考）「アーティストの個性を活かす」（アーティストの個性を活かす）

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ		
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク				※選択										
				DV	CC	CIE	CIT	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	—	—	—	●	●	●	●	●	—	—	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	—	8-57	
RSEL		8		—	—	●	●	●	●	—	●	—	—	—	●	●	●	—	36000	—	8-105
N-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	●	—	●	●	●	—	●	●	●	●	●	●	●	—	512 (ネットワーク仕様は768)	—	8-287
ON2-CG		1	単相AC100V	●	●	—	●	●	●	—	—	—	—	●	●	●	●	—	384	—	8-257
ON2-CG		1	単相AC200V	●	●	—	●	●	●	—	—	—	—	●	●	●	●	—	384	—	8-257
EL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	—	—	●	●	●	●	—	●	—	—	—	●	●	—	—	55000 (タイプにより異なります)	—	8-361
EL-TS/TL		8	単相AC100V 単相AC200V 三相AC200V	—	—	●	●	●	●	—	●	—	—	—	●	●	●	—	36000	—	8-331

DV、CCなどのネットワーク略称記号については、8-15ページをご確認ください。

SCON2のML3とECは、コントローラー型式の機能オプションなしの場合はリモートI/O仕様となり、機能オプションに「M」が選択された場合はモーションネットワーク仕様となります。