

ISB-WXM-750

ISPB-WXM-750



■型式項目

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラ	ケーブル長	オプション
ISB 標準仕様 ISPB 高精度仕様	WXM	WA バッテリーレスアプソ	750 750W	50 50mm 25 25mm 10 10mm	100 100mm 1300 1300mm (50mmごと)	T2 SCON SSEL XSEL T4 RCON RSEL SCON2	N 無し S 3m M 5m X 長さ指定	下記オプション表参照



ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	
	ISB	ISPB
100	-	-
150/200	-	-
250/300	-	-
350/400	-	-
450/500	-	-
550/600	-	-
650/700	-	-
750/800	-	-
850/900	-	-
950/1000	-	-
1050/1100	-	-
1150/1200	-	-
1250/1300	-	-

オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格
ケーブル左側面取出し	A1	3-625	-
ケーブル右側面取出し	A3	3-625	-
AQシール(標準装備)(注1)	AQ	3-625	-
ブレーキ	B	3-625	-
吊り金具	EB	3-626	-
高可搬質量設定(注2)	HLA	3-627	-
原点リミットスイッチ	L	3-628	-
マスター軸指定	LM	3-628	-
原点逆仕様	NM	3-629	-
スレーブ軸指定	S	3-628	-
ダブルスライダ仕様(注3)	W	3-632	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。
 (注2) ISPBリード10のみ選択可能です。
 (注3) ダブルスライダ仕様(W)選択時は、可搬質量、寸法、本体質量が変わります。詳細は3-476、3-478ページをご参照ください。

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2		T4	
		標準	LS付	標準	LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-	-	-
	M(5m)	-	-	-	-
長さ指定	X06(6m)~X10(10m)	-	-	-	-
	X11(11m)~X15(15m)	-	-	-	-
	X16(16m)~X20(20m)	-	-	-	-

(注) ロボットケーブルです。
 (注) 20mを超え30mまでのケーブルを使用される場合、アクチュエーター型式のケーブル長は「N」を指定し、ケーブルを別途手配してください。手配型式は以下となります。
 □□□はケーブル長を記入。(例) 250=25m
 【モーターケーブル】
 T2: CB-X-MA□□□
 T4: CB-X2-MA□□□
 【エンコーダケーブル】
 T2/T4(標準): CB-X1-PA□□□-AWG24
 T2/T4(LS付): CB-X1-PLA□□□-WG24

選定上の注意

- ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度をご確認ください。
- 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 動作条件(搬送質量、加減速度など)によって、使用可能なデューティ比の目安は変化します。詳細は1-308ページをご参照ください。
- 取付け姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-287ページをご参照ください。
- 取付け物体の重心位置は、張出し距離の1/2以下としてください。張出し距離や負荷モーメントが許容値内であっても、動作中に異常な振動や音が発生する場合は、動作条件を緩めてご使用ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向900mm以下(ダブルスライダ仕様時は、スライダ実スパン最小[35mm]:1975mm、最大[180mm]:2700mm以下)です。張出し負荷長については3-52ページの説明をご確認ください。
- ダブルスライダ仕様時の手配型式、注意事項は1-273ページをご参照ください。

メインスペック

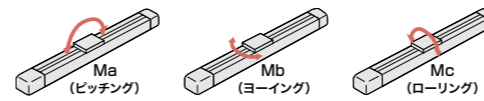
項目	内容					
リード	ボールねじリード(mm)	50	25	10	10(高可搬質量設定)	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)(注4)	80	160	200	100~400(注5)
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	2500	1250	600	600
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.2
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)(注4)	14	32	65	40~80(注5)
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	2500	1250	600	600
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.2
推力	定格推力(N)	255	510	1021	1021	
	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
ストローク	ブレーキ保持力(kgf)	14	32	80	80	
	最小ストローク(mm)	100	100	100	100	
	最大ストローク(mm)	1300	1300	1300	1300	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

(注4) ダブルスライダ仕様(W)選択時は、最大可搬質量が低下します。詳細は下記の表をご参照ください。
 (注5) 安定動作のため、水平設置時は100kg以上、垂直設置時は40kg以上の搬送質量で使用してください。

項目	内容	
駆動方式	ボールねじ	リード10:φ20、リード25,50:φ25mm 転送C10 [C5相当]
繰返し位置決め精度	±0.01mm 【±0.005mm】	
ロストモーション	0.05mm以下 【0.02mm以下】	
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理	
リニアガイド	直動無限循環型	
静的許容モーメント(シングルスライダ仕様)	Ma	774 N・m
	Mb	1106 N・m
	Mc	2175 N・m
静的許容モーメント(ダブルスライダ仕様)	Ma	3620 N・m
	Mb	5170 N・m
	Mc	4340 N・m
動的許容モーメント(シングルスライダ仕様)	Ma	162 N・m
	Mb	231 N・m
	Mc	455 N・m
動的許容モーメント(ダブルスライダ仕様)	Ma	スライダ実スパン最小[35mm]616 N・m、最大[180mm]1130 N・m
	Mb	スライダ実スパン最小[35mm]880 N・m、最大[180mm]1610 N・m
	Mc	スライダ実スパン最小[35mm]739 N・m、最大[180mm]739 N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)	
保護等級	-	
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²	
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令	
モーター種類	ACサーボモーター(200V)	
エンコーダ種類	バッテリーレスアプソリュート(17bit)	
エンコーダパルス数	131072 pulse/rev	
納期	ホームページ[納期照会]に記載	

(注6) スライダ実スパンによる数値は一律です。
 (注7) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-256ページにて走行寿命をご確認ください。
 (注) 【】内はISPBの数値です。

スライダタイプモーメント方向



速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード (mm)	最高速度 (mm/s)	水平												垂直							
		加速度(G)																			
		0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0
50	2500	80	80	60	48	40	34	30	27	23	18	15	14	14	14	14	13	12	11	10	
25	1250	160	160	120	96	80	68	60	54	46	36	30	65	65	60	50					
10	600	200	200	150	120	100							80	80	68	64					
10 (高可搬質量設定)	600	400	265	200	160	135															

速度・加速度別可搬質量表(ダブルスライダ仕様)

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード (mm)	最高速度 (mm/s)	水平												垂直							
		加速度(G)																			
		0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0
50	2500	70	70	50	38	30	24	20	17	14	8	5	10	10	8	6	4	3	2.5	2	1
25	1250	150	150	110	86	70	58	50	44	36	26	20	25	25	22	20	19	15	12	9	7
10	600	190	190	140	110	90							56	56	50	40					
10 (高可搬質量設定)	600	390	255	190	150	125							70	70	58	54					

ストロークと最高速度

リード	ストローク (50mmごと)	100~800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300
		50	2500				2260		1840		1570	
25	1250				1130		920		785		680	
10	600		460		380		320		270		235	

(単位はmm/s)

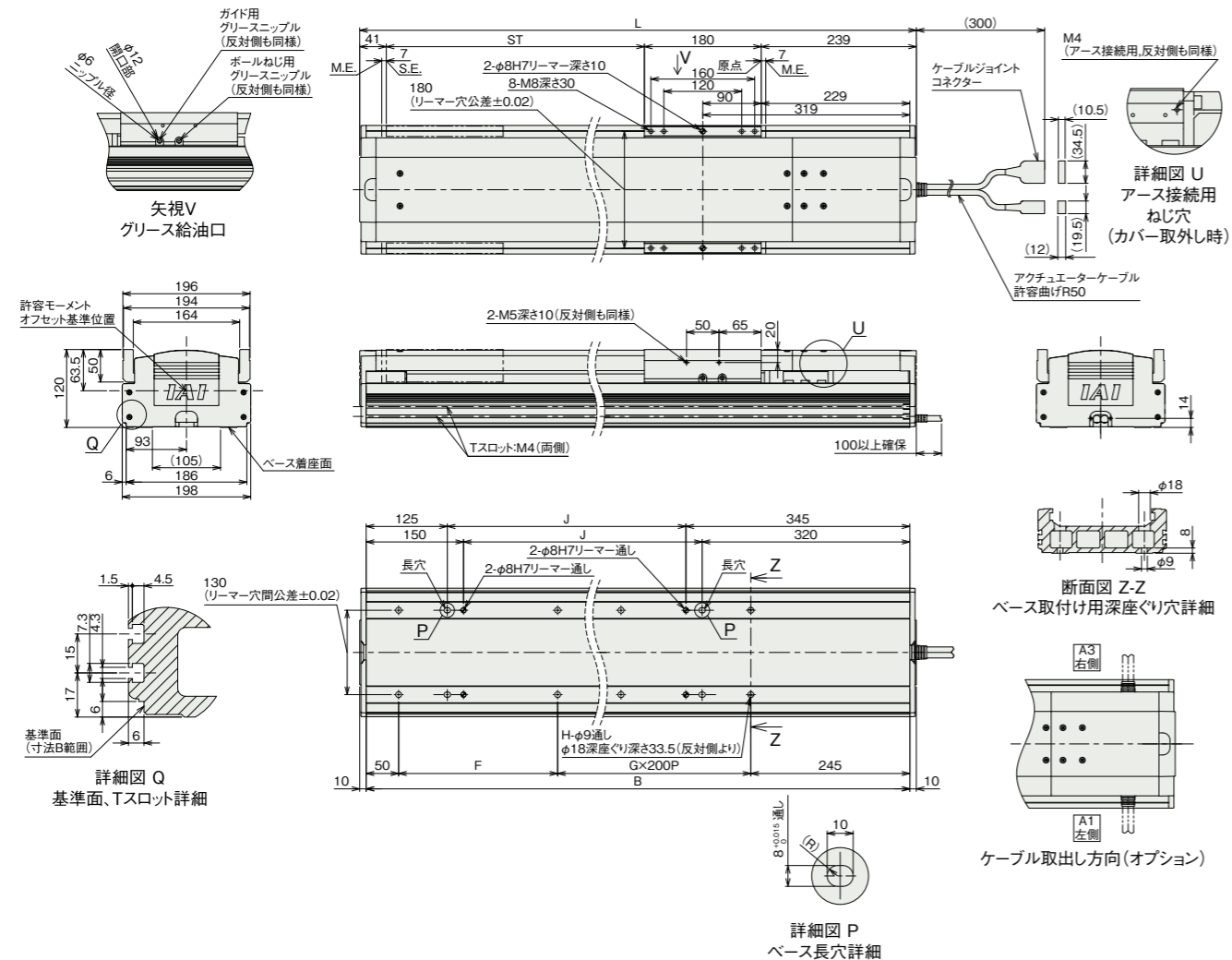
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) ケーブルジョイントコネクタには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は3-718ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 原点方向を変更するには返却調整が必要ですのでご注意ください。
(注) ブレーキ有りの場合も外形寸法は同じです。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



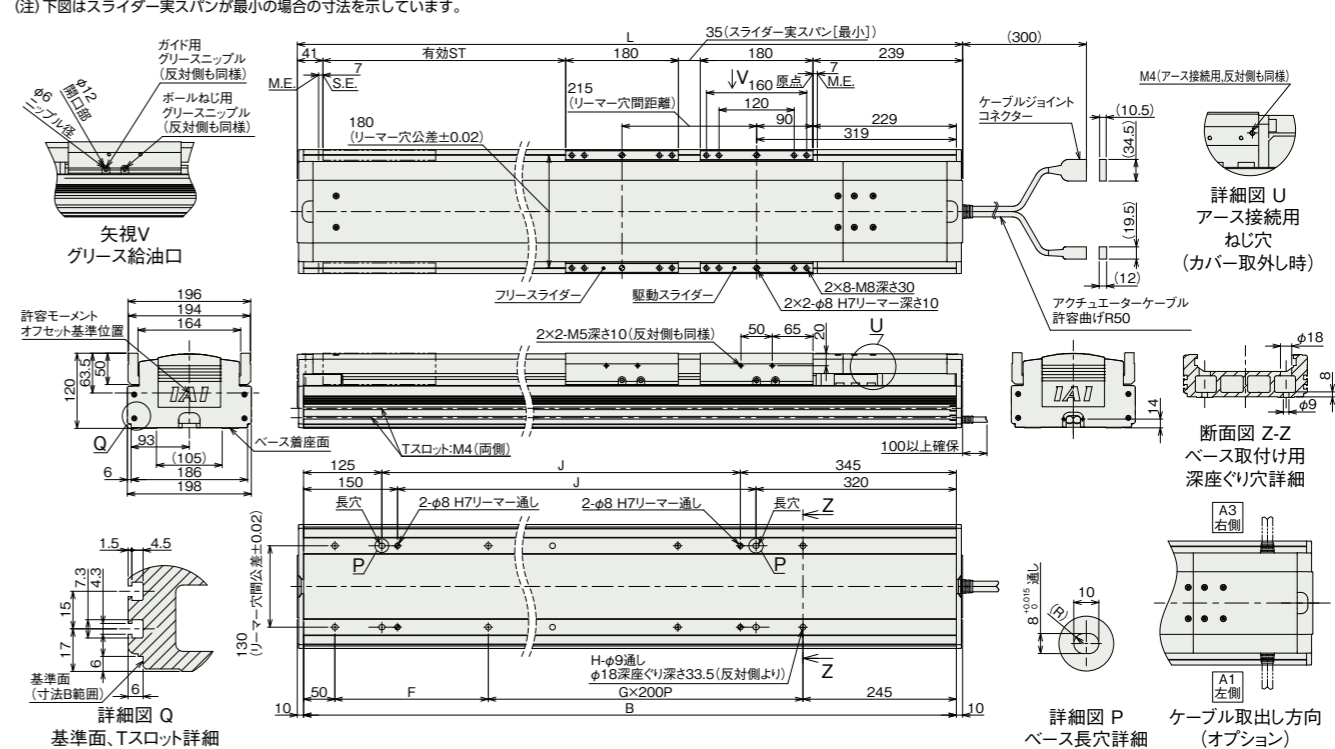
寸法図(ダブルスライダー仕様)

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) ケーブルジョイントコネクタには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は3-718ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 原点方向を変更するには返却調整が必要ですのでご注意ください。
(注) ブレーキ有りの場合も外形寸法は同じです。
(注) 下図はスライダ実スパンが最小の場合の寸法を示しています。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

呼びストローク	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300
有効ストローク	135	185	235	285	335	385	435	485	535	585	635	685	735	785	835	885	935	985	1035	1085
L	810	860	910	960	1010	1060	1110	1160	1210	1260	1310	1360	1410	1460	1510	1560	1610	1660	1710	1760
B	790	840	890	940	990	1040	1090	1140	1190	1240	1290	1340	1390	1440	1490	1540	1590	1640	1690	1740
F	295	145	195	245	295	145	195	245	295	145	195	245	295	145	195	245	295	145	195	245
G	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6
H	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16
J	320	370	420	470	520	570	620	670	720	770	820	870	920	970	1020	1070	1120	1170	1220	1270

(注) 呼びストローク: 型式に掲載するストローク
有効ストローク: 実際に動作可能なストローク

■ストローク別寸法

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300
L	560	610	660	710	760	810	860	910	960	1010	1060	1110	1160	1210	1260	1310	1360	1410	1460	1510	1560	1610	1660	1710	1760
B	540	590	640	690	740	790	840	890	940	990	1040	1090	1140	1190	1240	1290	1340	1390	1440	1490	1540	1590	1640	1690	1740
F	245	295	145	195	245	295	145	195	245	295	145	195	245	295	145	195	245	295	145	195	245	295	145	195	245
G	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	6	6	6	6
H	4	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16
J	70	120	170	220	270	320	370	420	470	520	570	620	670	720	770	820	870	920	970	1020	1070	1120	1170	1220	1270

■ストローク別質量

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300
質量 (kg)	18.3	19.3	20.4	21.5	22.5	23.6	24.6	25.7	26.8	27.8	28.9	29.9	31.0	32.0	33.1	34.2	35.2	36.3	37.3	38.4	39.5	40.5	41.6	42.6	43.7
ブレーキ有り	18.8	19.8	20.9	22.0	23.0	24.1	25.1	26.2	27.3	28.3	29.4	30.4	31.5	32.5	33.6	34.7	35.7	36.8	37.8	38.9	40.0	41.0	42.1	43.1	44.2

■ストローク別質量

呼びストローク	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300
有効ストローク	135	185	235	285	335	385	435	485	535	585	635	685	735	785	835	885	935	985	1035	1085
質量 (kg)	26.6	27.6	28.7	29.8	30.8	31.9	32.9	34.0	35.0	36.1	37.2	38.2	39.3	40.3	41.4	42.5	43.5	44.6	45.6	46.7
ブレーキ無し	27.1	28.1	29.2	30.3	31.3	32.4	33.4	34.5	35.5	36.6	37.7	38.7	39.8	40.8	41.9	43.0	44.0	45.1	46.1	47.2

(注) シングルスライダー仕様はフリースライダー3kgを加えた質量です。

■適用コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ							
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択								ECM												
RCON		16 (ML3.SSN.ECMは8)	DC24V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3.SSN.ECMはポジショナーデータなし)	-	8-57
RSEL		8	三相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	36000	-	8-103
SCON/CB/CGB		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-277
SCON2-CG		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	384	-	8-253
SSEL-CS		2	単相AC200V	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	20000	-	8-305
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	20000	-	8-345
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	55000 (タイプにより異なります)	-	8-331

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-15ページをご確認ください。
(注) SCON2のML3とECは、コントローラー型式の機能オプションなしの場合はリモートI/O仕様となり、機能オプションに[ML]が選択された場合はモーションネットワーク仕様となります。

