

RCA-SRGD4R

ダブルガイド付
モーター折返し
本体幅 50mm
24V ACサーボモーター

型式項目		RCA - SRGD4R - I - 20		ストローク		適応コントローラー		ケーブル長		オプション	
シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 I1 インクリメンタル	モーター種類 20 サーマモーター 20W	リード 5 5mm 2.5 2.5mm	ストローク 20mm 200mm (50mmピッチ毎設定) ※100mm以上は 50mm毎設定	A1 ASEL	A3 ACON-CYB/PLB/POB MCON	N 無し	ケーブル長 P 1m	オプション 下記オプション 価格表参照	
						A5 ACON-CB/CGB	A6 RCON	S 3m	M 5m		
								X ロットケーブル			
								R ロットケーブル			



省電力対応

- POINT**
選定上の注意
- 可搬質量は加速度 0.3G (リード 2.5 と垂直使用は 0.2G) で動作させた時の値で、加速度の上限となります。
 - 動作条件 (搬送質量、加減速度等) によって、使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は 1-452 ページをご確認ください。
 - 水平可搬質量は外付けガイドを併用した場合です。付属のガイド単体で使用可能な質量は 1-456 ページをご確認ください。
 - 簡易アプソで使用される場合も型式項目のエンコーダー種類欄は「I1」になります。
 - 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-361 ページをご確認ください。

アクチュエータースペック

型式	モーター出力 (W)	リード (mm)	最大可搬質量		定格推力 (N)	ストローク (mm)
			水平 (kg)	垂直 (kg)		
RCA-SRGD4R-I-20-5-①-②-③-④	20	5	9	2	41	20~200 (10mm毎) (注1)
RCA-SRGD4R-I-20-2.5-①-②-③-④		2.5	18	5.5	81	

記号説明 ① ストローク ② 適応コントローラー ③ ケーブル長 ④ オプション
(注1) 100mm 以上は50mm 毎となります。

ストロークと最高速度

リード	ストローク	
	20~100 (10mm毎)	20~200 (10mm毎)
5	250	
2.5	125	

(単位はmm/s)

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格
20~50	-
60~100	-
150	-
200	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ (注2)	B	3-551	-
フランジ金具 (後)	FLR	3-556	-
フット金具 (注3)	FT	3-556	-
指定グリース塗布仕様	G1/G3/G4	3-561	-
省電力対応	LA	3-562	-
原点逆仕様	NM	3-567	-

(注2) ブレーキは70ストローク以上で使用可能です。
(注3) フット金具は80ストローク以上で使用可能です。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	A1	A3	A5	A6
		標準タイプ	P(1m)	-	-
	S(3m)	-	-	-	-
	M(5m)	-	-	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-	-	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-	-	-
ロボットケーブル	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-	-	-

(注) A1, A3, A5はロボットケーブルです。

アクチュエーター仕様

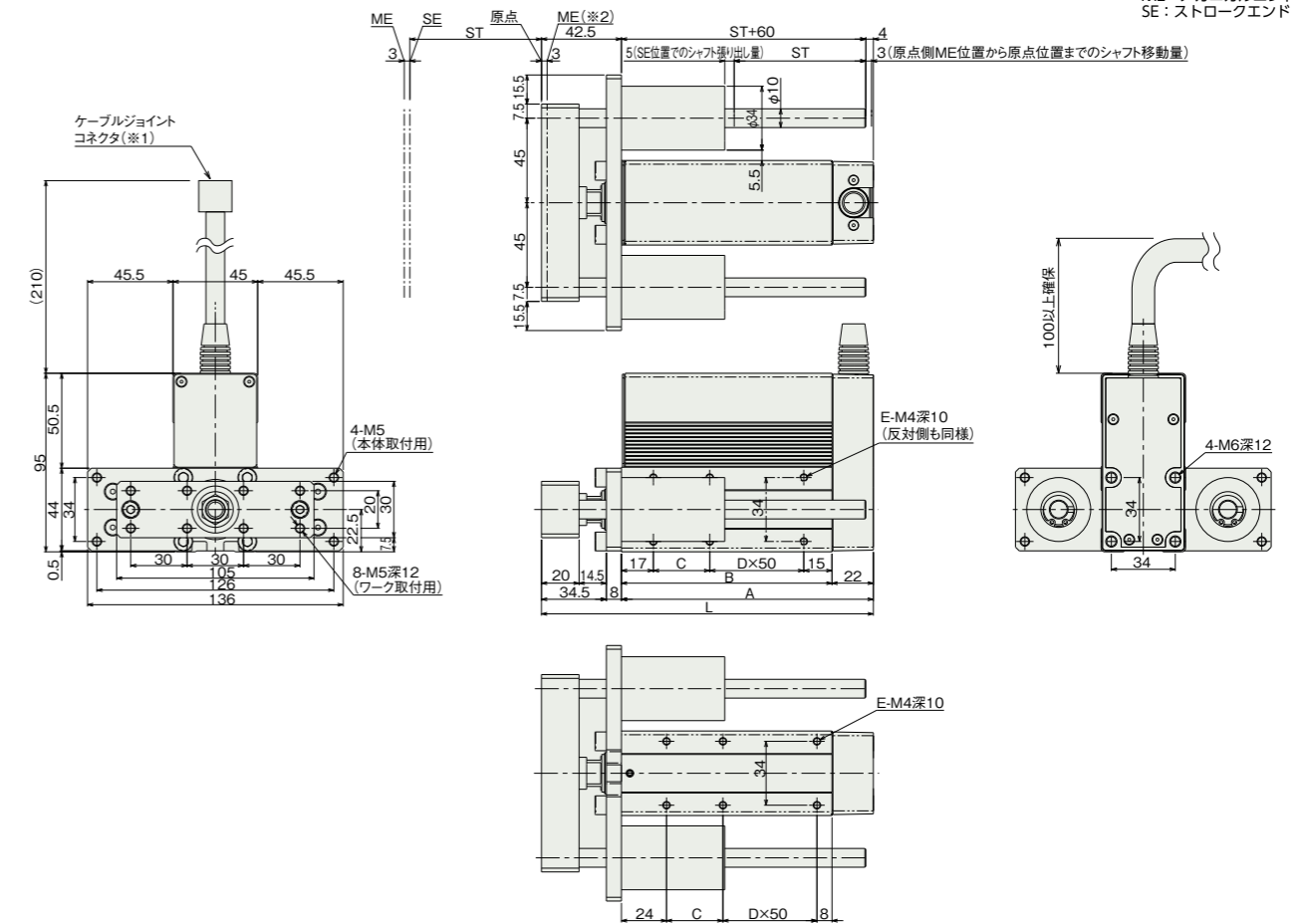
項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ8mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm
ロストモーション	0.1mm以下
ロッド径	φ22mm
ロッド不回転精度	±0.05度
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下 (結露無きこと)

寸法図

※1 モーター・エンコーダーを接続します。ケーブルの詳細は1-255ページをご参照ください。
※2 原点復帰を行った場合はロッドがMEまで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) ブレーキ有り仕様も外形寸法は変更ありません。ただしブレーキ有り仕様の最小ストロークは70mmからとなり、60mm以下の対応はできません。

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

ST: ストローク
ME: メカニカルエンド
SE: ストロークエンド



ストローク別寸法・質量

ストローク	20	30	40	50	60	70	80	90	100	150	200
L	126.5	136.5	146.5	156.5	166.5	176.5	186.5	196.5	206.5	256.5	306.5
A	84	94	104	114	124	134	144	154	164	214	264
B	62	72	82	92	102	112	122	132	142	192	242
C	30	40	50	60	70	80	90	100	110	160	210
D	0	0	0	0	0	1	1	1	1	2	3
E	4	4	4	4	4	6	6	6	6	8	10
質量 (kg)	1.42	1.49	1.56	1.64	1.71	1.79	1.86	1.94	2.01	2.38	2.75

(注) ブレーキ有りは質量が0.2kgアップします。

適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法												最大位置決め点数 (ネットワーク仕様は768)	標準価格	参照ページ			
				ボジショナー	パルス列	プログラム	DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP				PRT	SSN	ECM
ACON-CB/CGB		1	DC24V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	-	512	-	7-121
ACON-CYB/PLB/POB		1		●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	-	7-133
ASEL-CS		2		●	-	●	●	-	●	-	-	-	-	●	-	-	-	-	1500	-	7-221
MCON-C/CG		8		-	-	-	●	●	●	●	●	-	●	●	●	●	●	●	256	-	7-73
MCON-LC/LCG		6		-	-	●	●	-	●	●	-	-	●	●	●	●	●	-	256	-	7-73
RCON		16		-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	-	-	128	-	7-41

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、7-15ページをご確認ください。

