

RCD-RA1DA

モーター
ストレート
本体幅
10
mm
24v
DCブラシ
レスモーター

■型式項目

RCD - RA1DA - I - 3 - 2 - [] - [] - []

シリーズ - タイプ - エンコーダ種類 - モーター種類 - リード - ストローク - 適応コントローラ - ケーブル長

エンコーダ種類	インクリメンタル
モーター種類	DCブラシレス モーター3W
リード	2 2mm
ストローク	10 10mm ? ? 30 30mm (10mmごと)
適応コントローラ	D5 DCON D6 RCON RSEL
ケーブル長	N 無し P 1m S 3m M 5m X 長さ指定 R ロボットケーブル



- 選定上の注意**
- 可搬質量は加速度 1G で動作させた時の値です。加減速度は 1G が上限となります。
 - 水平可搬質量は外付けガイドを併用した場合です。ロッドの進行方向以外の外力がかかる、回り止めが破損する場合がありますのでご注意ください。
 - 当機種はすべりねじを使用していますので、メインスペックは使用状況により変化する場合があります。
 - 当機種にはブレーキがありませんので、垂直で使用される場合は電源 OFF の時にロッドが下降しますのでご注意ください。
 - 押付け動作については 1-315 ページをご参照ください。
 - 取付け姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-307 ページをご参照ください。

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格
10	-
20	-
30	-

■ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	D5	D6
標準タイプ	P(1m)	-	-
	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-
ロボットケーブル	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-

(注) 4方向コネクタケーブルを使用される場合、アクチュエーター型式のケーブル長は[N]を指定し、ケーブルを別途手配してください。手配型式は以下となります。
□□□はケーブル長を記入。(例)080=8m [-RB]=ロボットケーブル
D5: CB-CAN2-MPA□□□(-RB)
D6: CB-ADPC2-MPA□□□(-RB)
取付け時の注意事項など詳細は1-89ページをご参照ください。

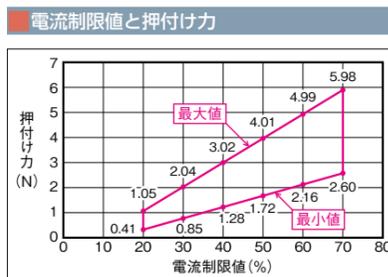
■メインスペック

項目	内容	項目	内容	
リード	すべりねじリード (mm) 2	駆動方式	すべりねじ φ3mm	
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg) 0.7	繰返し位置決め精度	±0.05mm
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s) 300	ロストモーション	0.2mm以下
		定格加減速度 (G) 1	ロッド	φ5mm 材質: ステンレス
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg) 0.3	ロッド不回転精度	±3.0度
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s) 300	ロッド先端静的許容トルク	0.02Nm
		定格加減速度 (G) 1	走行寿命	1000万回 (往復回数)
推力	定格推力 (N) 4.2	使用周囲温度・湿度	温度0~40℃、85%RH以下 (結露なきこと)	
押付け	押付け最大推力 (N) 2.6	保護等級	IP30	
	押付け最高速度 (mm/s) 5	耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²	
ストローク	最小ストローク (mm) 10	海外対応規格	CEマーク、RoHS指令	
	最大ストローク (mm) 30	モーター種類	DCブラシレスモーター	
	ストロークピッチ (mm) 10	エンコーダ種類	インクリメンタル	
		エンコーダパルス数	480 pulse/rev	
		納期	ホームページ [納期照会] に記載	

■ストロークと最高速度

リード (mm)	10~30(10mmごと)
2	300

(単位は mm/s)



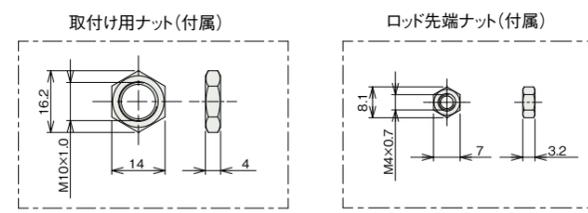
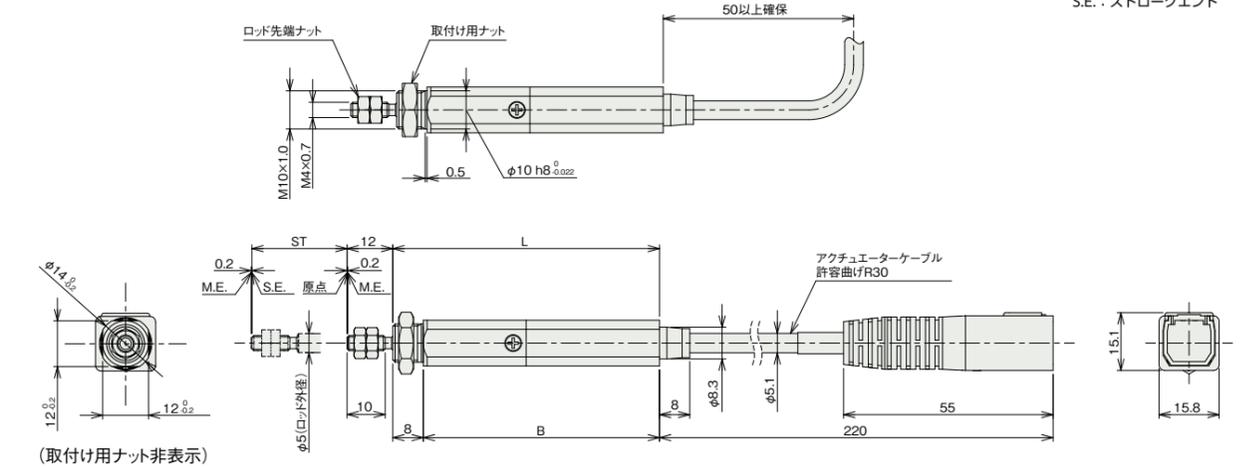
(注) 押付け速度は5mm/sです。
(注) 上記グラフは、すべりねじの経年変化による効率低下を考慮して軸を持たせています。最大値と最小値の範囲内で使用してください。

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元
CAD
3次元
CAD

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	10	20	30
L	60	70	80
B	52	62	72

■ストローク別質量

ストローク	10	20	30
質量 (kg)	0.047	0.051	0.055

■適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ			
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択								ECM							
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM							
DCON-CB/CGB		1	DC24V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512	-	8-233	
DCON-CYB/PLB/POB		1		●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	-	8-247
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)		-	-	-	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-57	
RSEL		8		-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	-	-	-	-	36000	-	8-105	

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、8-15ページをご確認ください。
(注) 簡易アプソユニットは使用できません。

