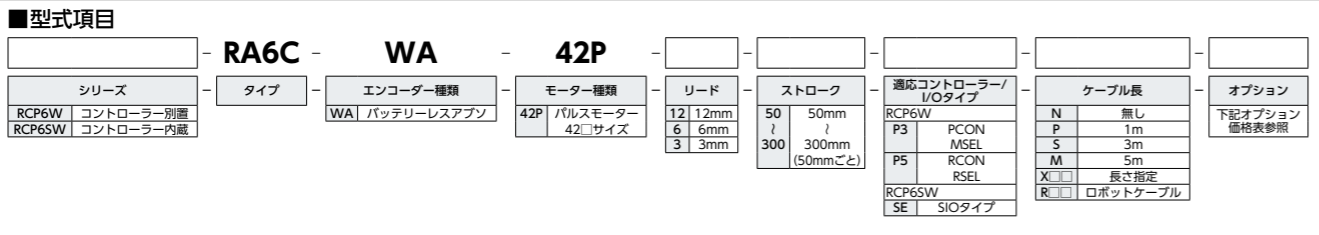


RCP6W-RA6C

RCP6SW-RA6C

- 防塵・防滴
- バッテリーレスアプ
- モーター・ストレート
- 本体幅 60mm
- 24Vパルスモーター



CE RoHS 10

水平 垂直 横立て 天吊り

選定上の注意

- 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 水平可搬質量は外付けガイドを併用した場合です。ロッドの進行方向以外の外力がかかると、まわり止めが破損する場合がありますのでご注意ください。
- 押し付け動作を行う場合は「押し付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押し付け力は目安の値です。注意点は1-295ページをご確認ください。
- RCP6SW（コントローラー内蔵）のリード3/6は、使用周囲温度によって、デューティ比の制限が必要です。詳細は1-306ページをご参照ください。
- ケーブルジョイントコネクタは防滴処理がされていないので、水のかからないところに設置してください。
- コントローラー内蔵のRCP6SWにはテーピングツールを接続するポートがありません。ゲートウェイユニットにテーピングツールを接続し、ゲートウェイユニット経由でパラメーターデータなどの設定を行ってください。
- 取付け姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-287ページをご参照ください。

ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	RCP6W	RCP6SW		RCP6W	RCP6SW
50	-	-	200	-	-
100	-	-	250	-	-
150	-	-	300	-	-

オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
アクチュエーターケーブル長2m	指定なし	7-726	-
アクチュエーターケーブル長5m	AC5	7-726	-
アクチュエーターケーブル長10m	AC10	7-726	-
アクチュエーターケーブル長15m	AC15	7-726	-
ブレーキ	B	7-726	-
ケーブル取出し方向変更(下側)	CJB	7-726	-
ケーブル取出し方向変更(左側)	CJL	7-726	-
ケーブル取出し方向変更(右側)	CJR	7-726	-
ケーブル取出し方向変更(上側)	CJT	7-726	-
フランジ	FL	7-728	-
フット金具	FT	7-730	-
先端アダプター(雌ねじ)	NFA	7-733	-
原点逆仕様	NM	7-734	-
Tスロットナットバー	NTB	7-735	-

メインスペック

項目	内容		
リード	ボールねじリード (mm)	12	6, 3
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	25, 40, 60
		最高速度 (mm/s)	630, 420, 210
	速度/加減速度	最低速度 (mm/s)	15, 8, 4
		定格加減速度 (G)	0.3, 0.3, 0.3
		最高加減速度 (G)	1, 1, 1
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	4, 10, 20
		最高速度 (mm/s)	525, 370, 210
	速度/加減速度	最低速度 (mm/s)	15, 8, 4
		定格加減速度 (G)	0.5, 0.5, 0.5
		最高加減速度 (G)	0.5, 0.5, 0.5
押し付け	押し付け時最大推力 (N)	93, 185, 370	
ブレーキ	押し付け最高速度 (mm/s)	20, 20, 20	
	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ	
ストローク	ブレーキ保持力 (kgf)	4, 10, 20	
	最小ストローク (mm)	50, 50, 50	
	最大ストローク (mm)	300, 300, 300	
	ストロークピッチ (mm)	50, 50, 50	

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	RCP6W-RA6C	RCP6SW-RA6C
標準タイプ	P(1m)	-	-
	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X18(18m)	-	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-
ロボットケーブル	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-
	R16(16m) ~ R18(18m)	-	-

(注) アクチュエーターケーブルとアクチュエーター・コントローラー接続ケーブルの長さとは、合計が20m以下になるように選択してください。

(注) 4方向コネクタケーブルを使用される場合、アクチュエーター型式のケーブル長は[N]を指定し、ケーブルを別途手配してください。手配型式は以下となります。
はケーブル長を記入。(例)080=8m「RB」=ロボットケーブル
P3 : CB-CAN2-MPA(-RB)
P5/SE : CB-ADPC2-MPA(-RB)
取付け時の注意事項など詳細は1-89ページをご参照ください。

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ10mm 転速C10
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロストモーション	0.1mm以下
主要部材質	ロッド: アルミ、硬質アルマイト処理 フレーム: アルミ、白色アルマイト処理 ダストシール: ゴム(NBR) アクチュエーターケーブル: 塩化ビニル(PVC)
ロッド不回転精度(注1)	±1.0度
ロッド先端許容荷重/許容トルク	1.5Nm
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP65(IEC60529/JIS0920)
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアプソリユート
エンコーダーパルス数	8192 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注1) ロッドが最も本体に収納された状態で、ロッド先端静的許容トルクをかけた時のロッド先端変位角(初期値目安)です。

速度・加速度別可搬質量表 ※出荷時は高出力設定有効です。詳細は1-23ページをご参照ください。

■高出力設定有効(パワーモード) 環境温度が5℃を超える場合 搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢	速度 (mm/s)	水平						垂直						
		加速度 (G)						加速度 (G)						
		0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5	0.1	0.3	0.5	0.7	1
0	25	25	18	16	12	4	4	4	4	4	4	4	4	4
105	25	25	18	16	12	4	4	4	4	4	4	4	4	4
210	25	25	17	14	10	4	4	4	4	4	4	4	4	4
315	25	25	15	10	6	4	4	4	4	4	4	4	4	4
420	20	20	10	10	6	4	4	4	4	4	4	4	4	4
525	15	15	8	6	4.5	2	1	1	1	1	1	1	1	1
630			8	3	2	1								

■高出力設定有効(パワーモード) 環境温度が5℃以下の場合 搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。

姿勢	速度 (mm/s)	水平						垂直						
		加速度 (G)						加速度 (G)						
		0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5	0.1	0.3	0.5	0.7	1
0	25	25	18	16	12	4	4	4	4	4	4	4	4	4
105	25	25	18	16	12	4	4	4	4	4	4	4	4	4
210	25	25	17	14	10	4	4	4	4	4	4	4	4	4
315	25	25	15	10	6	4	4	4	4	4	4	4	4	4
420	20	20	10	10	6	4	4	4	4	4	4	4	4	4
525	15	15	8	6	4.5	2	1	1	1	1	1	1	1	1
630			8	3	2	1								

ストロークと最高速度

リード (mm)	50~300 (50mmごと)
12	630<525>
6	420<370>
3	210

(単位はmm/s)

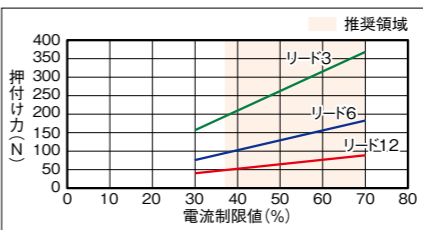
(注) < >内は垂直使用の場合です。

環境温度が5℃以下の場合

リード (mm)	50~300 (50mmごと)
12	525
6	315
3	105

(単位はmm/s)

押し付け力と電流制限値の相関図



寸法図

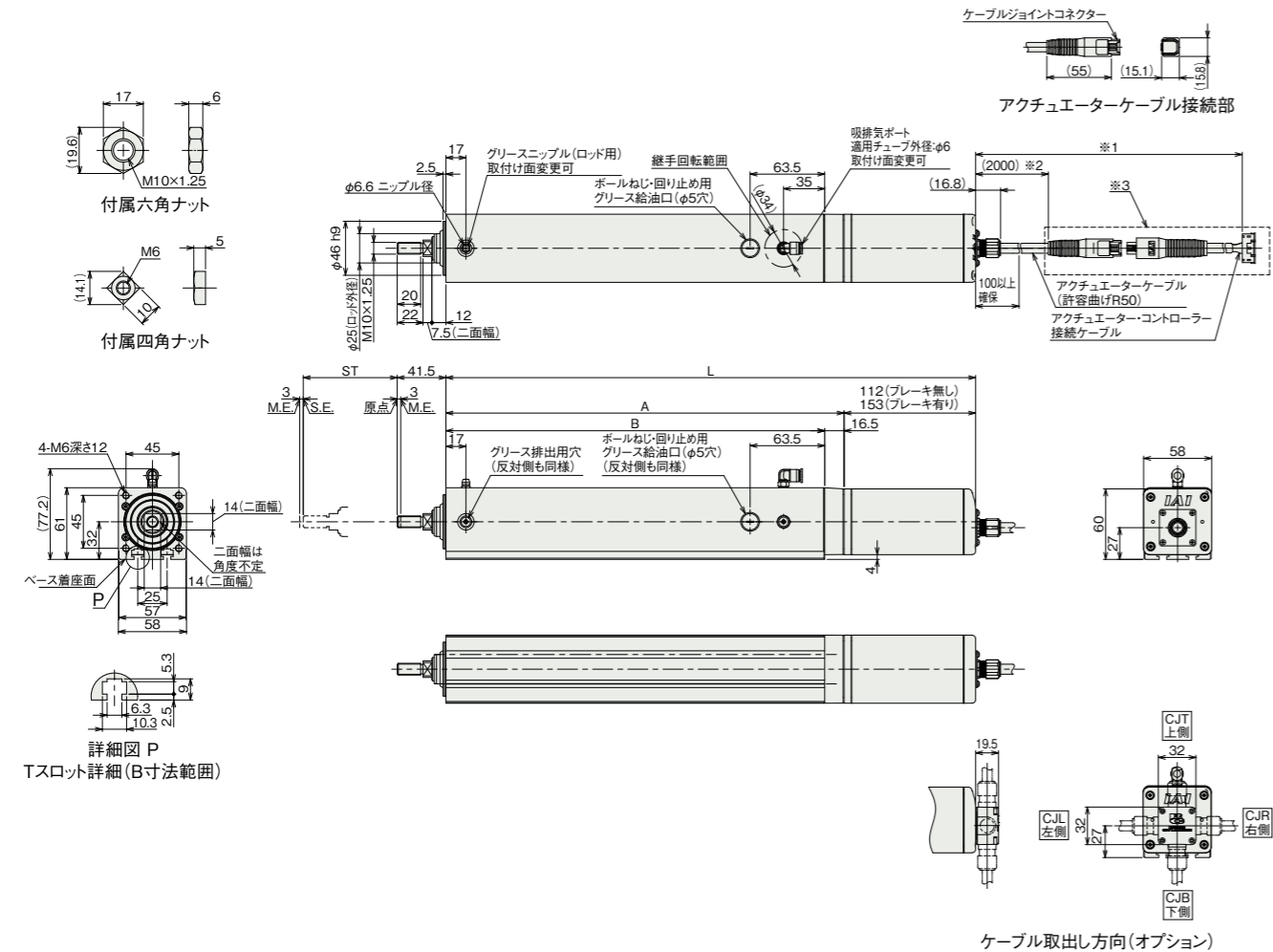
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



■RCP6W-RA6C

- ※1 アクチュエーターケーブルとアクチュエーター・コントローラー接続ケーブルの長さは合計が20m以下になるように選択してください。
- ※2 アクチュエーターケーブルの長さは、オプションで5m、10m、15mを選択できます。
- ※3 破線内のケーブル中継部(ケーブルジョイントコネクタ)は防滴処理されていません。
- (注) 原点復帰を行った場合はロッドがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
- (注) 二面幅の向きは製品により異なります。
- (注) 六角ナット1個、四角ナット4個が付属します。
- (注) 各部の材質は1-318ページをご参照ください。

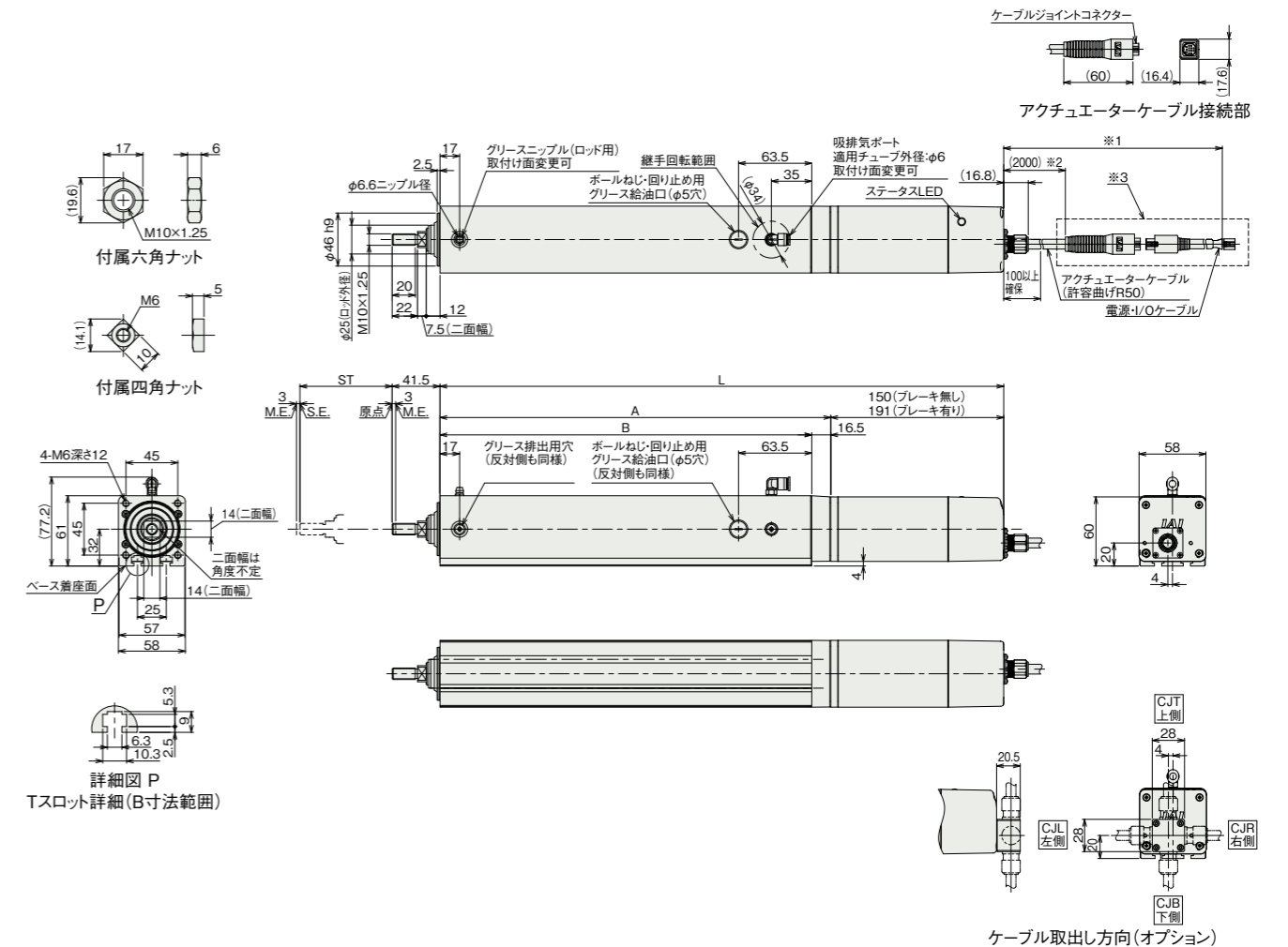
ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■RCP6SW-RA6C

- ※1 アクチュエーターケーブルと電源・I/Oケーブルの長さは合計が20m以下になるように選択してください。
- ※2 アクチュエーターケーブルの長さは、オプションで5m、10m、15mを選択できます。
- ※3 破線内のケーブル中継部(ケーブルジョイントコネクタ)は防滴処理されていません。
- (注) 原点復帰を行った場合はロッドがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
- (注) 二面幅の向きは製品により異なります。
- (注) 六角ナット1個、四角ナット4個が付属します。
- (注) 各部の材質は1-318ページをご参照ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	
L	ブレーキ無し	301	351	401	451	501	551
	ブレーキ有り	342	392	442	492	542	592
A	189	239	289	339	389	439	
B	172.5	222.5	272.5	322.5	372.5	422.5	

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	
質量(kg)	ブレーキ無し	2.5	2.9	3.3	3.6	4	4.4
	ブレーキ有り	2.8	3.2	3.6	3.9	4.3	4.7

■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	
L	ブレーキ無し	339	389	439	489	539	589
	ブレーキ有り	380	430	480	530	580	630
A	189	239	289	339	389	439	
B	172.5	222.5	272.5	322.5	372.5	422.5	

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	
質量(kg)	ブレーキ無し	2.7	3.1	3.5	3.8	4.2	4.6
	ブレーキ有り	2.9	3.3	3.7	4	4.4	4.8

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外形	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法																最大位置決め点数	標準価格	参照ページ		
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択								その他									
MSEL-PC/PG		4	単相AC 100~230V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	30000	-	8-317
PCON-CB/CGB		1	DC24V	※選択	※選択	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-191
PCON-CYB/PLB/POB		1		※選択	※選択	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	-	8-217
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)		-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-57
RSEL		8	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	36000	-	8-103

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-15ページをご確認ください。
(注) RCP6Sシリーズの内蔵コントローラーは、8-177ページをご確認ください。