

# RCS3CR-SA8C RCS3PCR-SA8C

クリーン | バッテリーレスアプソ | モーター | ストローク | 本体幅 80mm | 200V ACサーボモーター | 100W | 150W | アルミベース

■型式項目

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラ	ケーブル長	オプション
RCS3CR 標準仕様 RCS3PCR 高精度仕様	SA8C	WA   バッテリーレスアプソ	100 サーマモーター 100W 150 サーマモーター 150W	30 30mm 20 20mm 10 10mm 5 5mm	50 50mm 1100 1100mm (50mmごと)	T2 SCON SSEL XSEL T4 RCON RSEL SCON2	N 無し P 1m S 3m M 5m X □ □ 長さ指定 R □ □ ロボットケーブル	下記オプション 価格表参照



(注) CEはオプションになります。



## ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格			
	RCS3CR-SA8C		RCS3PCR-SA8C	
	モーターW数		モーターW数	
	100W	150W	100W	150W
50/100	-	-	-	-
150/200	-	-	-	-
250/300	-	-	-	-
350/400	-	-	-	-
450/500	-	-	-	-
550/600	-	-	-	-
650/700	-	-	-	-
750/800	-	-	-	-
850/900	-	-	-	-
950/1000	-	-	-	-
1050/1100	-	-	-	-



- (1) ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度をご確認ください。
- (2) 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。詳細は「加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (3) 動作条件(搬送質量、加減速度など)によって、使用可能なデューティ比の目安は変化します。詳細は 1-308ページをご確認ください。
- (4) 取付け姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-287ページをご確認ください。
- (5) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 390mm 以下です。張出し負荷長については 7-72ページの説明をご確認ください。

## オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ケーブル左背面取出し(注1)	A1E	7-409	-
ケーブル左側面取出し(注1)	A1S	7-409	-
ケーブル右背面取出し(注1)	A3E	7-409	-
ケーブル右側面取出し(注1)	A3S	7-409	-
ブレーキ	B	7-409	-
CE対応仕様	CE	7-409	-
指定グリース塗布仕様	G3/G4	7-411	-
原点逆仕様	NM	7-412	-
吸引用継手L字仕様	VL	7-415	-
吸引用継手なし	VN	7-415	-
ダブルスライダ仕様	W	7-415	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずいずれかの記号をご記入ください。

## ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	P(1m)	-	-
	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
ロボットケーブル	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-
	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-

## メインスペック

項目	内容	100				150			
		30	20	10	5	30	20	10	5
出力(W)	100								
リード	最大可搬質量(kg)	8	20	40	80	12	30	60	
水平	最高速度(mm/s)	1800	1200	600	300	1800	1200	600	
	定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.2	0.3	0.3	0.3	
垂直	最高加減速度(G)	1	0.7	0.5	0.3	1	0.7	0.5	
	最大可搬質量(kg)	2	4	8	16	3	6	12	
速度/加減速度	最高速度(mm/s)	1800	1200	600	300	1800	1200	600	
	定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.2	0.3	0.3	0.3	
推力	最高加減速度(G)	0.7	0.7	0.5	0.3	0.7	0.7	0.5	
	定格推力(N)	56.6	84.9	169.8	339.7	85.1	127.6	255.3	
クリーンルーム仕様	パキューム量(NL/min)	130[160]	110	60	30	130[160]	110	60	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁動作電磁ブレーキ							
	ブレーキ保持力(kgf)	2	4	8	16	3	6	12	
ストローク	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	1100	1100	1100	1100	1100	1100	1100	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	50	50	50	

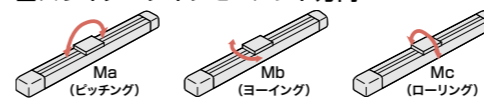
(注) 【 】内は速度が1500mm/sを超える場合です。

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ16mm 転造C10【C5相当】
繰返し位置決め精度	±0.02mm【±0.01mm】
ロスモーション	0.1mm以下【0.05mm以下】
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 113.5N・m
	Mb: 177N・m
	Mc: 266N・m
動的許容モーメント(注2)	Ma: 26.9N・m
	Mb: 38.4N・m
	Mc: 63.1N・m
クリーン度	クラス10(0.1μm, Fed.Std.209D)、クラス2.5相当(ISO 14644-1規格)
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s <sup>2</sup>
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダ種類	バッテリーレスアプソリユート
エンコーダパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注2) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-256ページにて走行寿命をご確認ください。

(注) 【 】内はRCS3PCRの数値です。

## スライダタイプモーメント方向



## 加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢	リード (mm)	水平								垂直				
		加速度(G)												
		0.2	0.3	0.5	0.7	1.0	0.2	0.3	0.5	0.7	1.0			
100	30	8	8	6	4	1	2	2	1.5	1				
	20	20	20	10	5		4	4	2	1.5				
	10	40	40	20			8	8	4					
	5	80	65				16	12						
150	30	12	12	10	6	2	3	3	2	1.5				
	20	30	30	15	7.5		6	6	3	2				
	10	60	60	30			12	12	6					

## ストロークと最高速度

ストローク リード	50~650 (50mmごと)	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100
	30	1800	1510	1340	1190	1070	960	870	790	720
20	1200	1010	890	790	710	640	580	530	480	440
10	600	500	440	390	350	320	290	260	240	220
5	300	250	220	190	170	160	140	130	120	110

(単位はmm/s)

## オフボードチューニング時の可搬質量および加減速度

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

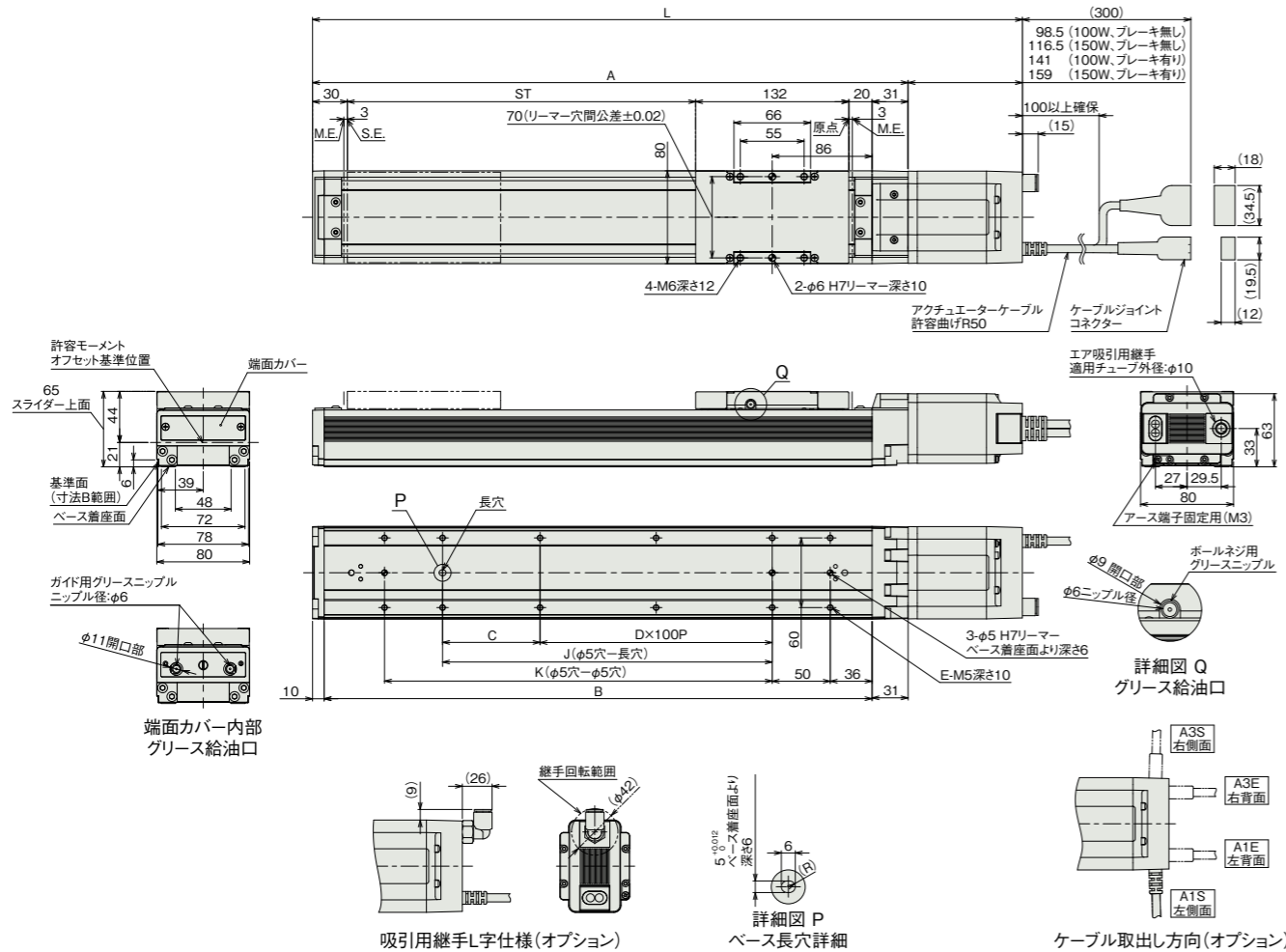
モーター W数	リード	加減速度別可搬質量(kg)															最高速度(mm/s)			
		0.1G	0.2G	0.3G	0.4G	0.5G	0.6G	0.7G	0.8G	0.9G	1.0G	1.1G	1.2G	1.3G	1.4G	1.5G	標準	チューニング後		
水平	100	30	10.5	10	8	7	6	5	4	3	2	1						1800	1800	
		20	26	23	20	14	10	7	5									1200	1200	
		10	52	46	40	28	20											600	600	
		5	104	80	65														300	300
		30	16	14	12	11	10	8	6	4.5	3	2						1800	1800	
垂直	100	20	39	35	30	21	15	11	7.5									1200	1200	
		10	78	69	60	42	30											600	600	
		5	16	16	12													300	300	
		30	2	2	2	1.75	1.5	1.2	1									1800	1800	
		20	4	4	4	3	2	1.75	1.5									1200	1200	
150	100	10	8	8	8	5.5	4										600	600		
		5	16	16	12												300	300		
		30	3	3	3	2.5	2	1.75	1.5								1800	1800		
150	100	20	6	6	6	4	3	2.4	2								1200	1200		
		10	12	12	12	8.5	6										600	600		

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。 **2次元 CAD** **3次元 CAD**  
www.iai-robot.co.jp

(注) ケーブルジョイントコネクタにモーター・エンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は7-747ページをご参照ください。  
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク  
M.E.: メカニカルエンド  
S.E.: ストロークエンド



■ ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100		
L	100W	ブレーキ無し	361.5	411.5	461.5	511.5	561.5	611.5	661.5	711.5	761.5	811.5	861.5	911.5	961.5	1011.5	1061.5	1111.5	1161.5	1211.5	1261.5	1311.5	1361.5	1411.5
		ブレーキ有り	404	454	504	554	604	654	704	754	804	854	904	954	1004	1054	1104	1154	1204	1254	1304	1354	1404	1454
	150W	ブレーキ無し	379.5	429.5	479.5	529.5	579.5	629.5	679.5	729.5	779.5	829.5	879.5	929.5	979.5	1029.5	1079.5	1129.5	1179.5	1229.5	1279.5	1329.5	1379.5	1429.5
		ブレーキ有り	422	472	522	572	622	672	722	772	822	872	922	972	1022	1072	1122	1172	1222	1272	1322	1372	1422	1472
A	263	313	363	413	463	513	563	613	663	713	763	813	863	913	963	1013	1063	1113	1163	1213	1263	1313	1363	
B	222	272	322	372	422	472	522	572	622	672	722	772	822	872	922	972	1022	1072	1122	1172	1222	1272	1322	
C	34	84	34	84	34	84	34	84	34	84	34	84	34	84	34	84	34	84	34	84	34	84	84	
D	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	10	
E	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	26	28	28	28	
J	34	84	134	184	234	284	334	384	434	484	534	584	634	684	734	784	834	884	934	984	1034	1084	1134	
K	84	134	184	234	284	334	384	434	484	534	584	634	684	734	784	834	884	934	984	1034	1084	1134	1134	

■ ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100		
質量 (kg)	100W	ブレーキ無し	2.8	3.1	3.4	3.7	4.0	4.3	4.6	4.9	5.2	5.5	5.8	6.1	6.4	6.7	7.0	7.3	7.6	7.9	8.2	8.5	8.8	9.1
		ブレーキ有り	3.2	3.5	3.8	4.1	4.4	4.7	5.0	5.3	5.6	5.9	6.2	6.5	6.8	7.1	7.4	7.7	8.0	8.3	8.6	8.9	9.2	9.5
	150W	ブレーキ無し	2.9	3.2	3.5	3.8	4.1	4.4	4.7	5.0	5.3	5.6	5.9	6.2	6.5	6.8	7.1	7.4	7.7	8.0	8.3	8.6	8.9	9.2
		ブレーキ有り	3.4	3.7	4.0	4.3	4.6	4.9	5.2	5.5	5.8	6.1	6.4	6.7	7.0	7.3	7.6	7.9	8.2	8.5	8.8	9.1	9.4	9.7

■ 適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法																	最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジションナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択																
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM								
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-57
RSEL		8	単相AC100V/200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	-	-	-	36000	-	8-103
SCON/CB/CGB		1	単相AC100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-277
SCON2-CG		1	単相AC100V	●	●	-	●	●	●	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	384	-	8-253
SCON2-CG		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	384	-	8-253
SSEL-CS		2	単相AC100V/200V	●	-	●	●	●	-	●	-	-	-	-	●	-	-	-	-	-	20000	-	8-305
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	-	●	-	-	-	-	-	20000	-	8-345
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	-	-	●	●	-	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-331

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、8-15ページをご確認ください。  
(注) SCON2のML3とECIは、コントローラー型式の機能オプションなしの場合はリモートI/O仕様となり、機能オプションに「M」が選択された場合はモーションネットワーク仕様となります。