RCS3-SS8C
RCS3P-SS8C

簡易防塵 | バッテリーレスアブソ | モーターストレート | 本体幅 80 mm | 200V ACサーボモーター | 100 W | 150 W | 鉄ベース

■型式項目

□ - SS8C - WA - □ - □ - □ - □ - □ - □

シリーズ	
RCS3	標準仕様
RCS3P	高精度仕様

タイプ

エンコーダー種類	
WA	バッテリーレスアブソ

モーター種類	
100	サーボモーター 100W
150	サーボモーター 150W

リード	
30	30mm
20	20mm
10	10mm
5	5mm

ストローク	
50 ～ 1000	50mm ～ 1000mm (50mmごと)

適応コントローラー	
T2	SCON SSEL XSEL
T4	RCON RSEL SCON2

ケーブル長	
N	無し
P	1m
S	3m
M	5m
X□□	長さ指定
R□□	ロボットケーブル

オプション
下記オプション価格表参照

CE RoHS 10
(注) CEはオプションになります。

水平 | 垂直 | 横立て | 天吊り

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格			
	RCS3-SS8C モーターW数		RCS3P-SS8C モーターW数	
	100W	150W	100W	150W
50/100	–	–	–	–
150/200	–	–	–	–
250/300	–	–	–	–
350/400	–	–	–	–
450/500	–	–	–	–
550/600	–	–	–	–
650/700	–	–	–	–
750/800	–	–	–	–
850/900	–	–	–	–
950/1000	–	–	–	–

選定上の注意

(1) ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度の確認をしてください。
(2) 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
(3) 動作条件（搬送質量、加減速度など）によって、使用可能なデューティー比の目安は変化します。詳細は 1-308ページをご確認ください。
(4) 取付け姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-287ページをご参照ください。
(5) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 450mm 以下です。張出し負荷長については 3-52ページの説明をご確認ください。
(6) ダブルスライダー仕様選択時の手配型式、注意事項は 1-273ページをご参照ください。

■オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ケーブル左背面取出し(注1)	**A1E**	3-625	–
ケーブル左側面取出し(注1)	**A1S**	3-625	–
ケーブル右背面取出し(注1)	**A3E**	3-625	–
ケーブル右側面取出し(注1)	**A3S**	3-625	–
ブレーキ	**B**	3-625	–
CE対応	**CE**	3-626	–
原点逆仕様	**NM**	3-629	–
スライダー部ローラー仕様	**SR**	3-630	–
ダブルスライダー仕様	**W**	3-632	–

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずいずれかの記号をご記入ください。

■ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	**P**(1m)	–	–
	S(3m)	–	–
	M(5m)	–	–
長さ指定	**X06**(6m) ～ **X10**(10m)	–	–
	X11(11m) ～ **X15**(15m)	–	–
	X16(16m) ～ **X20**(20m)	–	–
ロボットケーブル	**R01**(1m) ～ **R03**(3m)	–	–
	R04(4m) ～ **R05**(5m)	–	–
	R06(6m) ～ **R10**(10m)	–	–
	R11(11m) ～ **R15**(15m)	–	–
	R16(16m) ～ **R20**(20m)	–	–

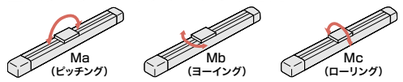
■メインスペック

項目			内容						
モーター		出力(W)	100				150		
リード		ボールねじリード(mm)	30	20	10	5	30	20	10
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)	8	20	40	80	12	30	60
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	1800	1200	600	300	1800	1200	600
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.2	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度(G)	1	0.7	0.5	0.3	1	0.7	0.5
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)	2	4	8	16	3	6	12
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	1800	1200	600	300	1800	1200	600
		定格加減速度(G)	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2
		最高加減速度(G)	0.7	0.7	0.5	0.3	0.7	0.7	0.5
推力		定格推力(N)	56.6	84.9	169.8	339.7	85.1	127.6	255.3
ブレーキ		ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ						
		ブレーキ保持力(kgf)	2	4	8	16	3	6	12
ストローク		最小ストローク(mm)	50	50	50	50	50	50	50
		最大ストローク(mm)	1000	1000	1000	1000	1000	1000	1000
		ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	50	50	50

項目	内容
駆動方式	ボールねじ　φ16mm　転造C10　【C5相当】
繰返し位置決め精度	±0.02mm　【±0.01mm】
ロストモーション	0.1mm以下　【0.05mm以下】
ベース	材質：鉄　無電解ニッケルめっき処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma：198N·m
	Mb：198N·m
	Mc：416N·m
動的許容モーメント (注2)	Ma：43.4N·m
	Mb：43.4N·m
	Mc：90.9N·m
使用周囲温度・湿度	0～40℃、85% RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注2) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-256ページにて走行寿命をご確認ください。
(注)　【　】内はRCS3Pシリーズの仕様です。その他はRCS3、RCS3P共通です。

■スライダータイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢		水平					垂直				
モーター (W)	リード (mm)	加速度(G)									
		0.2	0.3	0.5	0.7	1.0	0.2	0.3	0.5	0.7	1.0
100	30	8	8	6	4	1	2	2	1.5	1	
	20	20	20	10	5		4	4	2	1.5	
	10	40	40	20			8	8	4		
	5	80	65				16	12			
150	30	12	12	10	6	2	3	3	2	1.5	
	20	30	30	15	7.5		6	6	3	2	
	10	60	60	30			12	12	6		

■ストロークと最高速度

ストローク / リード	50～600 (50mmごと)	650	700	750	800	850	900	950	1000
30	1800	1660	1460	1295	1155	1035	935	850	775
20	1200	1105	970	860	770	690	625	565	515
10	600	550	485	430	385	345	310	280	255
5	300	275	240	215	190	170	150	140	125

(単位はmm/s)

■オフボードチューニング時の可搬質量および加減速度

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

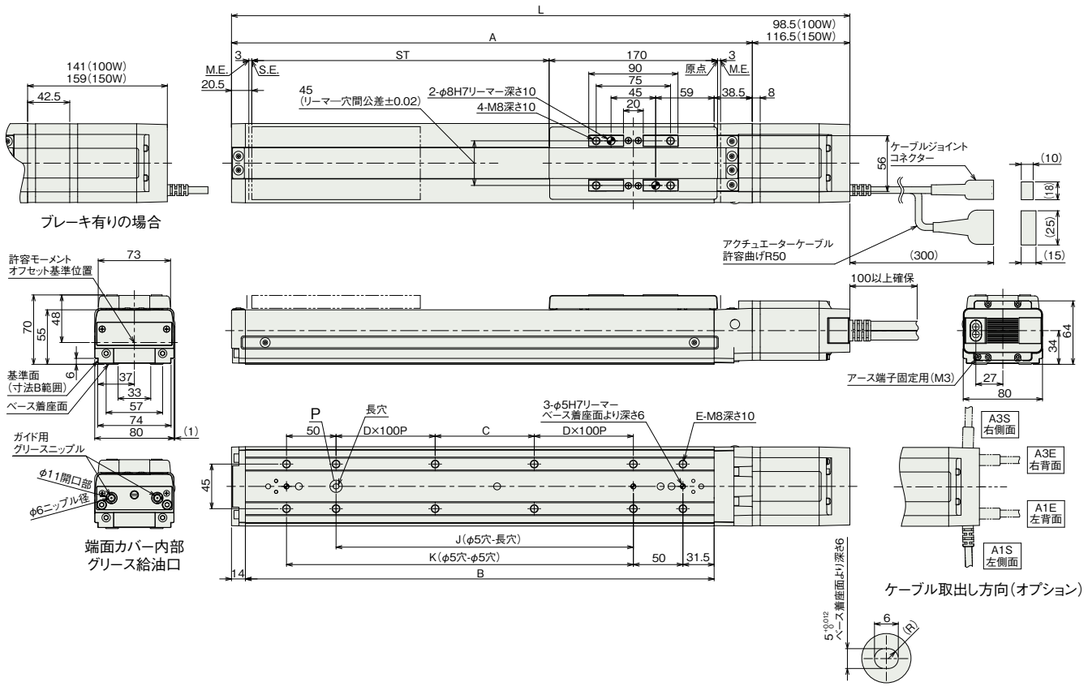
	モーター W数	リード	加減速度別可搬質量 (kg)																				最高速度 (mm/s)	
			0.1G	0.2G	0.3G	0.4G	0.5G	0.6G	0.7G	0.8G	0.9G	1.0G	1.1G	1.2G	1.3G	1.4G	1.5G	1.6G	1.7G	1.8G	1.9G	2.0G	標準	チューニング後
水平	100	30	12	10	8	7	6	5	4	3	2	1	0.8	0.7	0.6	0.55	0.5	0.45	0.4	0.35	0.3	0.25	1800	2000
		20	30	24	20	14	10	7	5	4.2	3.5	3	2.55	2.15	1.9	1.7	1.5						1200	1330
		10	60	48	40	28	20	13	8														600	600
		5	120	80	65																		300	300
	150	30	18	14	12	11	10	8	6	4.5	3	2	1.7	1.5	1.3	1.15	1	0.9	0.8	0.7	0.6	0.5	1800	2000
		20	45	36	30	21	15	11	7.5	6	4.8	4	3.6	3.2	2.9	2.7	2.5	2.3	2.1	1.9	1.7	1.5	1200	1330
		10	90	72	60	42	30	20	15	10	5	2											600	600
垂直	100	30	2	2	2	1.75	1.5	1.2	1	0.75	0.6	0.5	0.4	0.3	0.2	0.15	0.1						1800	2000
		20	4	4	4	3	2	1.75	1.5	1.25	1	0.75	0.55	0.4	0.35	0.3	0.25						1200	1330
		10	8	8	8	5.5	4	3	2.5														600	600
		5	16	16	12																		300	300
	150	30	3	3	3	2.5	2	1.75	1.5	1.25	1.05	0.9	0.75	0.6	0.5	0.4	0.35	0.3	0.25	0.2	0.15	0.1	1800	2000
		20	6	6	6	4	3	2.4	2	1.65	1.4	1.2	1	0.85	0.75	0.65	0.55	0.45	0.4	0.35	0.3	0.25	1200	1330
		10	12	12	12	8.5	6	4	3	2.3	1.8	1.5											600	600

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp
2次元CAD 3次元CAD

(注) ケーブルジョイントコネクターにモーター・エンコーダーケーブルを接続します。ケーブルの詳細は3-717ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合は、スライダーがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) ケーブル取出し方向(オプション)の図は上面から見た場合です。

ST：ストローク
M.E.：メカニカルエンド
S.E.：ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク			50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
L	100W	ブレーキ無し	374	424	474	524	574	624	674	724	774	824	874	924	974	1024	1074	1124	1174	1224	1274	1324
		ブレーキ有り	416.5	466.5	516.5	566.5	616.5	666.5	716.5	766.5	816.5	866.5	916.5	966.5	1016.5	1066.5	1116.5	1166.5	1216.5	1266.5	1316.5	1366.5
	150W	ブレーキ無し	392	442	492	542	592	642	692	742	792	842	892	942	992	1042	1092	1142	1192	1242	1292	1342
		ブレーキ有り	434.5	484.5	534.5	584.5	634.5	684.5	734.5	784.5	834.5	884.5	934.5	984.5	1034.5	1084.5	1134.5	1184.5	1234.5	1284.5	1334.5	1384.5
A			275.5	325.5	375.5	425.5	475.5	525.5	575.5	625.5	675.5	725.5	775.5	825.5	875.5	925.5	975.5	1025.5	1075.5	1125.5	1175.5	1225.5
B			223	273	323	373	423	473	523	573	623	673	723	773	823	873	923	973	1023	1073	1123	1173
C			50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0
D			0	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5
E			8	8	8	10	12	12	12	14	16	16	16	18	20	20	20	22	24	24	24	26
J			50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
K			100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050

■ストローク別質量

ストローク		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
質量(kg)	ブレーキ無し(100W)	5.1	5.6	6.2	6.7	7.3	7.8	8.4	8.9	9.5	10.0	10.6	11.1	11.7	12.2	12.8	13.3	13.9	14.4	15.0	15.5
	ブレーキ無し(150W)	5.1	5.7	6.2	6.8	7.3	7.9	8.4	9.0	9.5	10.1	10.6	11.2	11.7	12.3	12.8	13.4	13.9	14.5	15.0	15.6
	ブレーキ有り(100W)	5.5	6.0	6.6	7.1	7.7	8.2	8.8	9.3	9.9	10.4	11.0	11.5	12.1	12.6	13.2	13.7	14.3	14.8	15.4	15.9
	ブレーキ有り(150W)	5.6	6.1	6.7	7.2	7.8	8.3	8.9	9.4	10.0	10.5	11.1	11.6	12.2	12.7	13.3	13.8	14.4	14.9	15.5	16.0

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
							DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM		
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	–	–	–	●	●	●	●	–	–	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	–	8-57
RSEL		8		–	–	●	●	●	●	●	–	–	–	●	●	●	–	–	36000	–	8-103
SCON-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	●	–	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	–	●	512 (ネットワーク仕様は768)	–	8-277
SCON2-CG		1	単相AC100V	●	●	–	●	●	●	–	–	–	●	●	●	●	–	–	384	–	8-253
SCON2-CG		1	単相AC200V	●	●	–	●	●	●	–	–	–	●	●	●	●	–	–	384	–	8-253
SSEL-CS		2	単相AC 100V/200V	●	–	●	●	●	–	●	–	–	–	–	●	–	–	–	20000	–	8-305
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	–	–	●	●	●	–	●	–	–	–	–	●	–	–	–	20000	–	8-345
XSEL-RA/SA		8		–	–	●	●	●	●	●	–	–	–	●	●	–	–	–	55000 (タイプにより異なります)	–	8-331

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、8-15ページをご確認ください。
(注) SCON2のML3とECは、コントローラー型式の機能オプションなしの場合はリモートI/O仕様となり、機能オプションに「ML」が選択された場合はモーションネットワーク仕様となります。