

# RCS4-RA4R

バッテリーレスアブソルートエンコーダー搭載  
モーター折返し  
本体幅40mm  
200VACサーボモーター  
60W

■型式項目

RCS4	-	WA	-	60	-		-		-		-	
シリーズ	-	タイプ	-	エンコーダー種類	-	モーター種類	-	リード	-	ストローク	-	
WA	バッテリーレスアブソルートエンコーダー搭載	60	ワイヤレスモーター	60W	16mm	50mm	200mm	16mm	50mm	200mm	(50mmごと)	
					10mm	10mm	200mm	5mm	5mm	200mm	(50mmごと)	
					5mm	5mm	200mm	2.5mm	2.5mm	200mm	(50mmごと)	
					2.5mm	2.5mm	200mm	2.5mm	2.5mm	200mm	(50mmごと)	
								T2	SCON			
								XSEL				
								T4	RCON			
									RSEL			
									SCON2			
									XSEL2			
										N	無し	
									P	1m		
									S	3m		
									M	5m		
									X	長さ指定		
									R	ロボットケーブル		



(注) 上写真はモーター左折返し仕様(ML)です。



- 選定上の注意
- 加速度を上げると可搬質量は低下します。詳細は「加速度別可搬質量表」をご参照ください。
  - 動作条件(搬送質量、加減速度など)によって、使用可能なデューティー比の目安は変化します。詳細は1-336ページをご参照ください。
  - 「メインスペック」の水平可搬質量は外付けガイドを併用した場合です。ロッドの進行方向以外からの外力がかかると、まわり止めが破損する場合がありますのでご注意ください。
  - 取付け姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-313ページをご参照ください。

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク(mm)	標準価格	ストローク(mm)	標準価格
50	—	150	—
100	—	200	—

■オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	4-585	—
ケーブル取り出し方向変更(上側)	CJT	4-585	—
ケーブル取り出し方向変更(下側)	CJB	4-585	—
ケーブル取り出し方向変更(外側)	CJO	4-585	—
フランジ(注1)	FL	4-587	—
フート金具	FT	4-590	—
モーター左折返し仕様(注2)	ML	4-594	—
モーター右折返し仕様(注2)	MR	4-594	—
先端アダプター(雌ねじ)	NFA	4-595	—
原点逆仕様	NM	4-597	—
Tスロットナットバー仕様	NTB	4-597	—
背面取付けプレート	RP	4-600	—

(注1) オプション選択時は必ず「選定時の注意(4-603ページ)」をご確認ください。

(注2) 型式項目のオプション欄に必ずいづれかの記号をご記入ください。

■メインスペック

項目		内容			
リード		ボールねじリード(mm)			
水平		16	10	5	2.5
可搬質量		最大可搬質量(kg)			
速度/加減速度		8	18	30	40
垂直		最高速度(mm/s)			
可搬質量		800	500	250	125
速度/加減速度		0.5	0.3	0.5	0.5
推力		最大可搬質量(kg)			
ブレーキ		2	4	6	10
ストローク		最高速度(mm/s)			
ブレーキ仕様		800	500	250	125
ブレーキ		定格加減速度(G)			
ブレーキ		1	1	1	0.7
ストローク		最高加減速度(G)			
ブレーキ		1	1	1	0.7
ブレーキ		定格推力(N)			
ブレーキ		53	85	170	340
ブレーキ		無励磁動電磁ブレーキ			
ブレーキ		ブレーキ保持力(kgf)			
ブレーキ		2	4	6	10
ブレーキ		最小ストローク(mm)			
ブレーキ		50	50	50	50
ブレーキ		最大ストローク(mm)			
ブレーキ		200	200	200	200
ブレーキ		ストロークピッチ(mm)			
ブレーキ		50	50	50	50

■加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢	水平		垂直		リード(mm)	加速度(G)	
	0.3	0.5	1.0	0.3	0.5	0.7	1.0
16	8	8	6	5	2	2	2
10	18	15	12	12	4	4	4
5	30	30	25	20	6	6	6
2.5	40	40	35	30	10	10	10

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ8mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロストモーション	0.1mm以下
ロッド	φ20mm 材質:アルミ 硬質アルマイト処理
ロッド不回転精度(注3)	±1.0度
ロッド先端静的許容トルク	1.0N·m
使用周囲温度・湿度	0~40°C、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP30
耐振動・耐衝撃	4.9m/s <sup>2</sup>
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注3) ロッド先端が最も本体に格納された状態で、ロッド先端静的許容トルクをかけた時のロッド先端変位角(初期値±0.1度)です。

■ストロークと最高速度

ストローク	50~200(50mmごと)
リード	
16	800
10	500
5	250
2.5	125

(単位:mm/s)

寸法図

(注) 原点復帰時はロッドがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。  
(注) 二面幅の向きは製品により異なります。また、二面幅の向きは変更できません。  
(注) 下図はモーター左折返し仕様(ML)の場合です。

