

# RCS4-RA6C

バッテリーレスアプ  
ン  
モーター  
ストレート  
本体幅  
60  
mm  
200V  
ACサーボ  
モーター  
100  
W

■型式項目

**RCS4 - RA6C - WA - 100**

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラ	ケーブル長	オプション
RCS4	RA6C	WA バッテリーレスアプ ン	100 サーボモーター 100W	20 20mm 12 12mm 6 6mm 3 3mm	50 50mm 100 100mm 300 300mm (50mmごと)	T2 SCON XSEL T4 RCON RSEL SCON2	N 無し P 1m S 3m M 5m X 長さ指定 R ロボットケーブル	下記オプション 価格表参照



- 選定上の注意**
- 加速度を上げると可搬質量は低下します。詳細は「加速度別可搬質量表」をご参照ください。
  - 動作条件（搬送質量、加減速度など）によって、使用可能なデューティ比の目安は変化します。詳細は 1-328 ページをご参照ください。
  - 「メインスベック」の水平可搬質量は外付けガイドを併用した場合です。ロッドの進行方向以外からの外力がかかると、まわり止めが破損する場合がありますのでご注意ください。
  - 取付け姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-307 ページをご参照ください。

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク(mm)	標準価格	ストローク(mm)	標準価格
50	-	200	-
100	-	250	-
150	-	300	-

■オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	4-583	-
ケーブル取出し方向変更(上側)	CJT	4-583	-
ケーブル取出し方向変更(右側)	CJR	4-583	-
ケーブル取出し方向変更(左側)	CJL	4-583	-
ケーブル取出し方向変更(下側)	CJB	4-583	-
フランジ	FL	4-585	-
フット金具	FT	4-588	-
先端アダプター(雌ねじ)	NFA	4-593	-
原点逆仕様	NM	4-595	-
Tスロットナットパー	NTB	4-595	-

■ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	P(1m)	-	-
	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
長さ指定	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-
	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-
ロボットケーブル	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-

■メインスペック

項目	内容					
リード	ボールねじリード(mm)	20	12	6	3	
	水平	可搬質量	15	25	50	60
		最高速度(mm/s)	1000	600	300	150
		速度/加減速度	0.3	0.3	0.3	0.3
垂直	可搬質量	4	10	20	20	
	最高速度(mm/s)	1000	600	300	150	
	速度/加減速度	0.5	0.3	0.3	0.7	
	最高加減速度(G)	1.2	1.2	1	0.7	
推力	定格推力(N)	85	142	283	566	
	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
ブレーキ	ブレーキ保持力(kgf)	4	10	20	20	
	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
ストローク	最大ストローク(mm)	300	300	300	300	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ10mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロスモーション	0.1mm以下
ロッド	φ25mm 材質:アルミ 硬質アルマイト処理
ロッド不回転精度(注1)	±1.0度
ロッド先端静的許容トルク	1.5N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP30
耐振動・耐衝撃	4.9m/s <sup>2</sup>
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダ種類	バッテリーレスアプンリユート
エンコーダパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注1) ロッド先端が最も本体に格納された状態で、ロッド先端静的許容トルクをかけた時のロッド先端変位角(初期値目安)です。

■加速度別可搬質量表

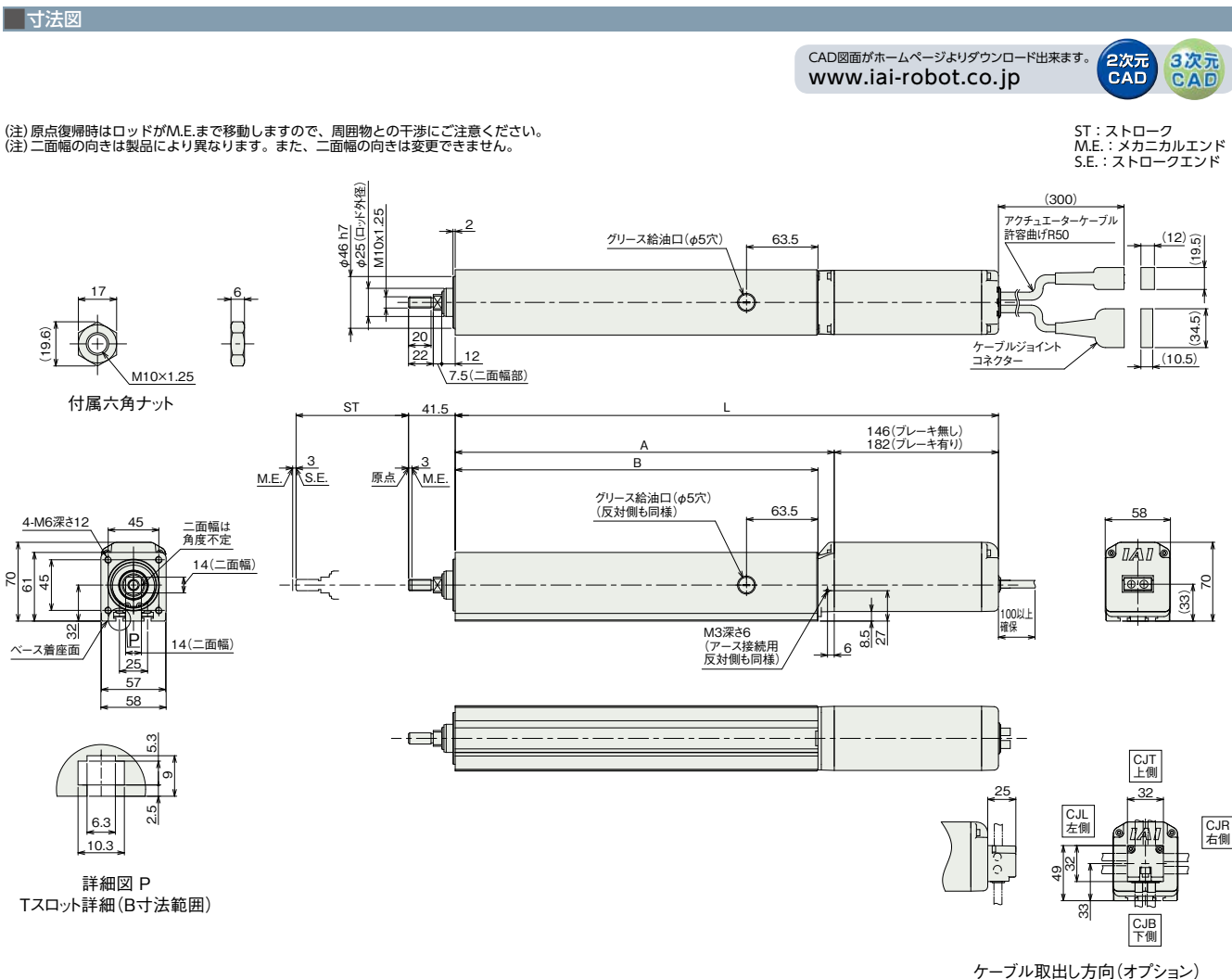
可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢	水平								垂直					
	加速度(G)													
リード(mm)	0.3	0.5	0.7	1.0	1.2	0.3	0.5	0.7	1.0	1.2				
20	15	10	8	6	4	4	4	3	3	2				
12	25	20	20	12	12	10	8	8	6	6				
6	50	45	30	25		20	15	12	12					
3	60	50	40			20	20	20						

■ストロークと最高速度

ストローク	最高速度
リード	50~300(50mmごと)
20	1000
12	600
6	300
3	150

(単位はmm/s)



■ストローク別寸法

L	ストローク						
	50	100	150	200	250	300	
A	ブレーキ無し	333	383	433	483	533	583
	ブレーキ有り	369	419	469	519	569	619
B	187	237	287	337	387	437	
	172.5	222.5	272.5	322.5	372.5	422.5	

■ストローク別質量

質量(kg)	ストローク						
	50	100	150	200	250	300	
	ブレーキ無し	2.6	3.0	3.4	3.8	4.1	4.5
	ブレーキ有り	2.9	3.3	3.7	4.1	4.4	4.8

■適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ					
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択			ECM														
RCON		16 (ML3,SSN,ECMIは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMIはポジションデータなし)	-	8-57
RSEL		8	単相AC100V/200V	-	-	●	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	36000	-	8-105
SCON-CB/CGB		1	単相AC100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-287
SCON2-CG		1	単相AC100V	●	●	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	384	-	8-257
SCON2-CG		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	384	-	8-257
XSEL-P/Q		6	単相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	-	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	20000	-	8-345
XSEL-RA/SA		8	三相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	55000 (タイプにより異なります)	-	8-331

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、8-15ページをご確認ください。  
(注) SCON2のML3とECIは、コントローラ型式の機能オプションなしの場合はリモートI/O仕様となり、機能オプションに[IM]が選択された場合はモーションネットワーク仕様となります。

