

# RCS4-TA7R

(シングルブロック仕様)



## 型式項目

**RCS4 - TA7R - WA - 200**

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類 WA   バッテリーレスタイプ	モーター種類 200   サーボモーター 200W	リード 24   24mm 16   16mm 8   8mm 4   4mm	ストローク 25   25mm 300   300mm	適応コントローラ T2   SC0N SSEL XSEL T4   RCON RSEL SC0N2	ケーブル長 N   無し P   1m S   3m M   5m X   長さ指定 R   ロボットケーブル	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	----------------------------	---------------------------------	---	-----------------------------------	---	---	---------------------------



(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。



## ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
25	-	150	-
50	-	175	-
75	-	200	-
100	-	250	-
125	-	300	-

## オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	4-583	-
ケーブル取出し方向変更 (上側)	CJT	4-583	-
ケーブル取出し方向変更 (下側)	CJB	4-583	-
ケーブル取出し方向変更 (外側)	CJO	4-583	-
モーター左折返し仕様 (注1)	ML	4-592	-
モーター右折返し仕様 (注1)	MR	4-592	-
原点逆仕様	NM	4-595	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずいずれかの記号をご記入ください。

## ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	P(1m)	-	-
	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-
ロボットケーブル	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-



- (1) 加速度を上げると可搬質量は低下します。詳細は「加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) 動作条件 (搬送質量、加減速度など) によって、使用可能なデューティ比の目安は変化します。詳細は 1-308 ページをご確認ください。
- (3) 許容負荷質量は、機械的制限によりストロークが長くなると低下します。詳細は「ストローク別許容負荷質量」をご参照ください。
- (4) 張出し負荷長は動的許容モーメントの範囲内としてください。テーブルの変位量は、取扱説明書をご参照ください。
- (5) 静的許容モーメントは、テーブルの上面かつガイドブロック真上 (許容モーメントオフセット基準位置) におけるリニアガイドの許容値です。詳細は 1-255 ページをご確認ください。

## メインスペック

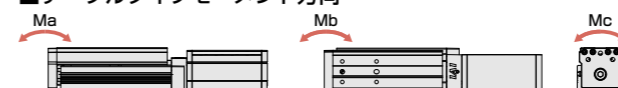
項目	内容					
リード	ボールねじリード (mm)	24	16	8	4	
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	12	15	15	15
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	1200	960	480	240
		定格加減速度 (G)	0.7	1	1	0.7
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	5	10	18	20
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	1200	960	480	240
		定格加減速度 (G)	0.5	0.5	1	0.7
推力	定格推力 (N)	142	214	427	855	
	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
ブレーキ	ブレーキ保持力 (kgf)	5	10	18	20	
	最小ストローク (mm)	25	25	25	25	
	最大ストローク (mm)	300	300	300	300	
ストローク	ストロークピッチ (mm) (注2)	50	50	50	50	

(注2) ストローク25~200の間のみ25間隔です。

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ12mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 115N·m
	Mb: 115N·m
	Mc: 229N·m
動的許容モーメント (注3)	Ma: 44.7N·m
	Mb: 44.7N·m
	Mc: 89.1N·m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	-
耐振動・耐衝撃	4.9m/s <sup>2</sup>
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダ種類	バッテリーレスタイプ
エンコーダパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注3) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-256ページにて走行寿命をご確認ください。

## テーブルタイプモーメント方向



## 加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢 リード (mm)	水平				垂直			
	加速度 (G)				加速度 (G)			
	0.3	0.5	0.7	1.0	0.3	0.5	0.7	1.0
24	12	12	12	10	5	5	4	4
16	15	15	15	15	10	10	8	8
8	15	15	15	15	18	18	18	18
4	15	15	15		20	20	20	

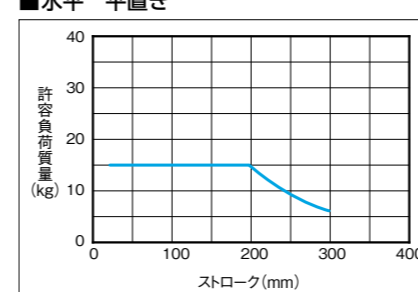
## ストロークと最高速度

ストローク	最高速度 (mm/s)
25~300 (mm)	1200
24	1200
16	960
8	480
4	240

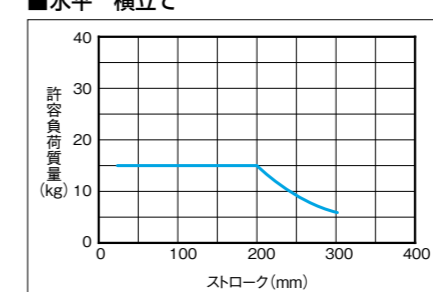
(単位はmm/s)

## ストローク別許容負荷質量

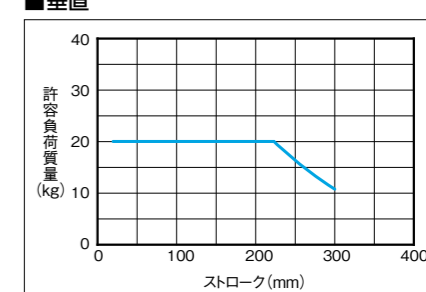
### ■水平 平置き



### ■水平 横立て



### ■垂直



(注) 許容負荷質量の算出条件: 加速度によるモーメントを考慮したガイド走行寿命5,000kmとなる負荷重量 (加速度0.5G、速度500m/s)

