

RCS-C

RCS専用コントローラ (標準タイプ)

RCS-E

RCS専用コントローラ (エコノミータイプ)

動作方法 ポジショナー運転
 登録ポジション数 16ポジション
 電源電圧 DC24V/AC100V/AC200V



1 特長

1 操作はPLCからPIOでポジション番号を指定するだけの簡単操作

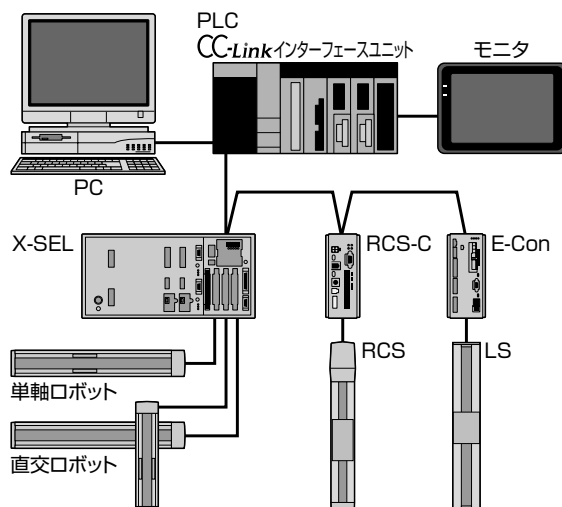
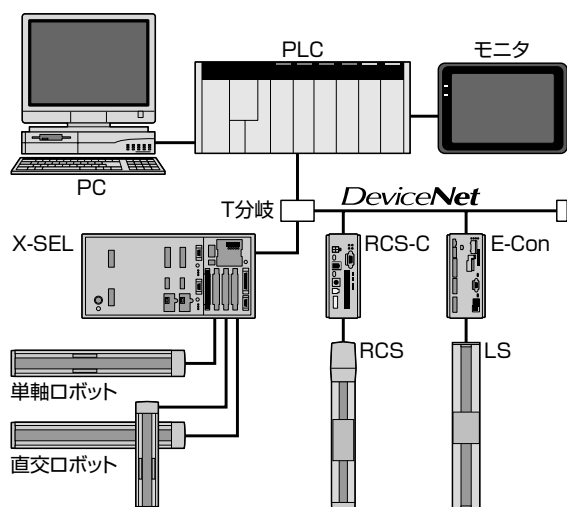
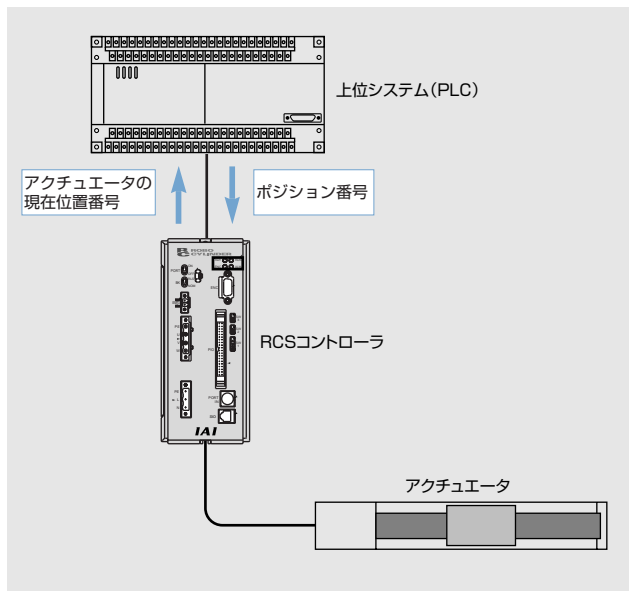
RCSコントローラは、予め入力したアクチュエータの停止位置をPLC(シーケンサ)等から番号で指定するだけで、±0.02mmの位置決めが出来る簡単高機能なコントローラです。PLCとの信号のやり取りは簡単なPIO信号を使用し、エアシリンダの電磁弁を動かす感覚で、最大16点の多点位置決めが可能です。

2 ドライバ、コントロールユニット、パワーステージを内蔵したオールインワンタイプ

RCSコントローラは、ドライバ、コントロールユニット、パワーステージのすべてを内蔵していますので、面倒な配線や調整の必要がなく、コントローラとアクチュエータを接続し、電源(DC24V、AC100V、AC200V選択)を供給するだけですぐに動作させることができます。

3 代表的なフィールドネットワークにそのまま接続可能 (RCS-Eタイプを除く)

RCS-Cタイプは、代表的なフィールドネットワークであるDeviceNet、CC-Link、ProfiBusに直接接続が可能です。(接続する場合はネットワーク仕様をご使用下さい)

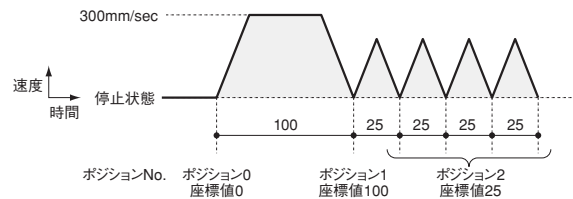
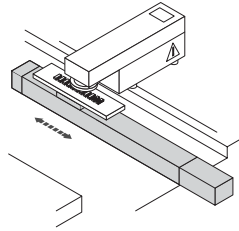


4 ACサーボの機能を生かした便利なソフト機能を搭載

1.ピッチ送り機能

現在位置から指定した距離を移動させるインクリメンタル移動が可能です。これを使用して繰り返し同じ距離を指定することで、位置決め点数に関係なく等ピッチの連続送りが可能です。

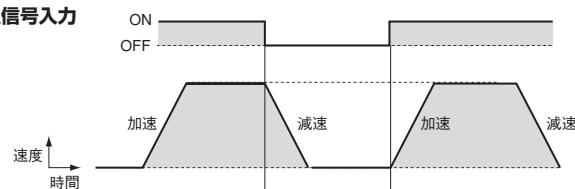
マーキング工程のワーク送り等に



2.一時停止機能

外部からの信号のON/OFFで、スライダの動きを一時停止させることができます。動作を一時停止させたい場合や周辺機器とのインターロック等にご使用頂けます。

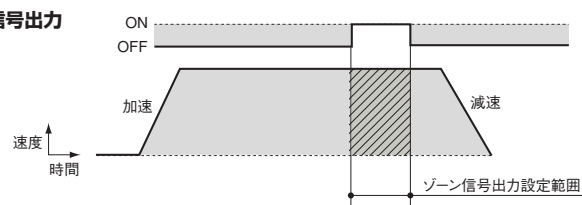
一時停止信号入力



3.ゾーン出力機能

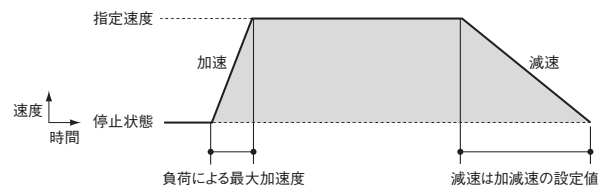
運転中、設定された範囲にスライダが進入すると信号を出力する機能です。危険エリアの設定及び擬似センサ等にご使用頂けます。

ゾーン信号出力



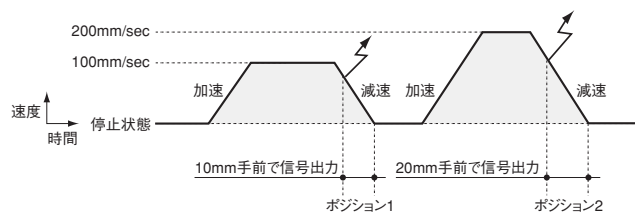
4.加速のみMAX機能

通常はポジションデータに入力した加速度で加速と減速を行います。加速時のみ負荷に応じた最大加速度で加速し、減速時は入力した加速度で減速させることが可能です。



5.位置決め幅機能

通常は目的の位置に移動を完了した時点で移動完了信号(位置決め完了信号)を出力しますが、その信号を目的位置手前の任意の位置で出力することが可能です。タクトタイムを短縮したい場合等にご使用頂けます。



5 CEマーク対応 (24Vタイプのみ)

海外の安全規格CEマークにも対応しています。



商品ガイド

ロボシリンダ

単軸ロボット

クリーンルーム対応

直交ロボット

ユニット製品

コントローラ

資料

RCS-C

RCP-C

E-Con

DS-S-C1

P-Driver

X-SEL

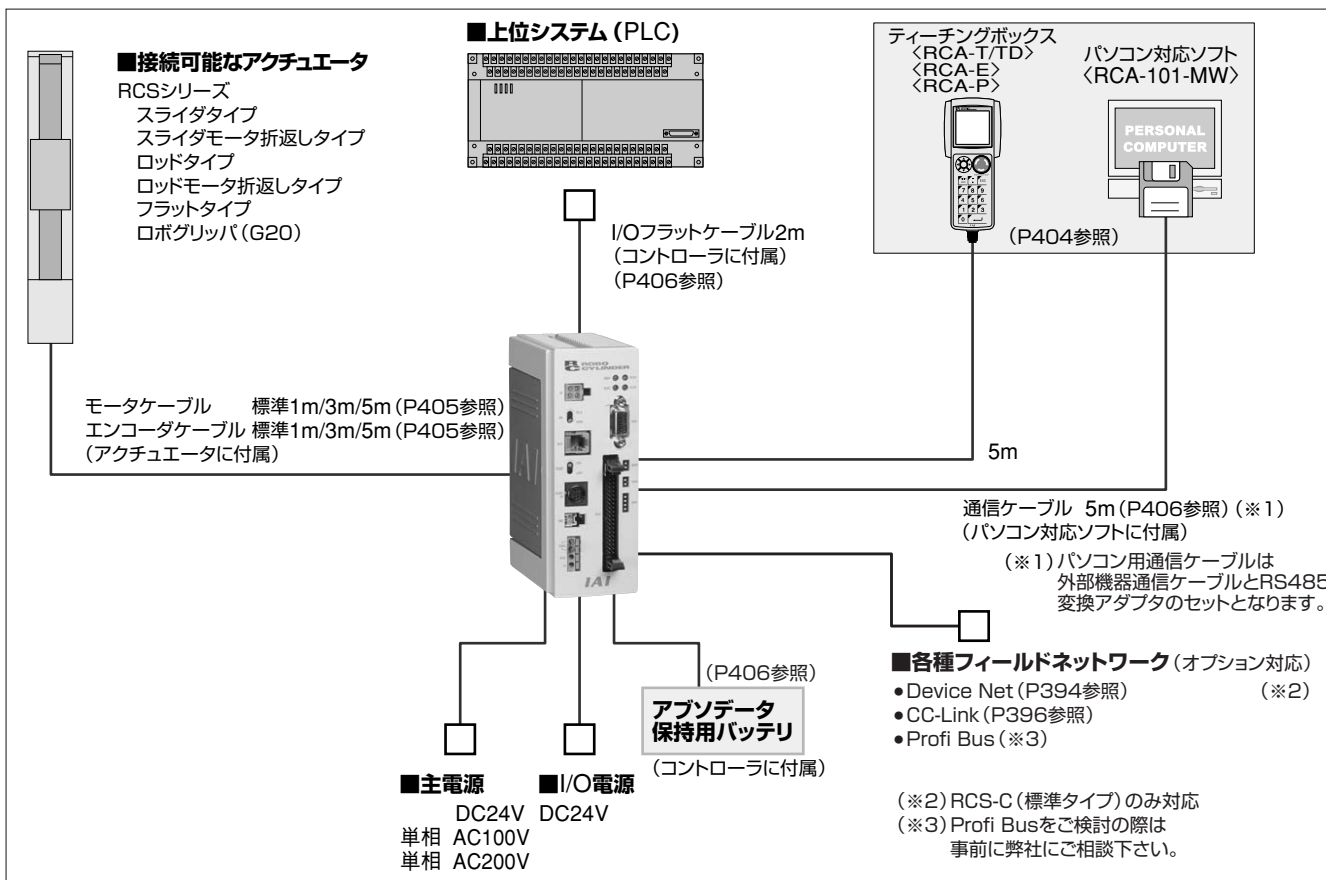
2 型式

RCS - C - SA5-A - 20 - DV - 0 - EU - P

①	②	③	④	⑤	⑥	⑦
シリーズ	コントローラ タイプ	アクチュエータ タイプ	ネットワーク (注1)	電源 電圧	CE対応 (注2)	入出力信号 形態(注3)
RCS	C (標準タイプ) E (エコノミータイプ)	動作させるアクチュエータの (タイプ)-(エンコーダ種類)-(モータ出力) を記入してください。	無記入 (ネットワーク未対応) DV (DeviceNet仕様) CC (CC-Link仕様) PR (Profibus仕様)	0 (24V) 1 (100V) 2 (200V)	無記入 (標準仕様) EU (CE対応)	無記入 (NPN) P (PNP)

(注1) ネットワークはCタイプ(標準タイプ)のみ対応となります(Eタイプは対応出来ません)。
 (注2) CE対応はCタイプ(標準タイプ)の24V電源仕様のみ対応となります。
 (注3) CE対応仕様を選択された場合も、入出力信号形態はNPNかPNPかを必ず選択して下さい。

3 システム構成図

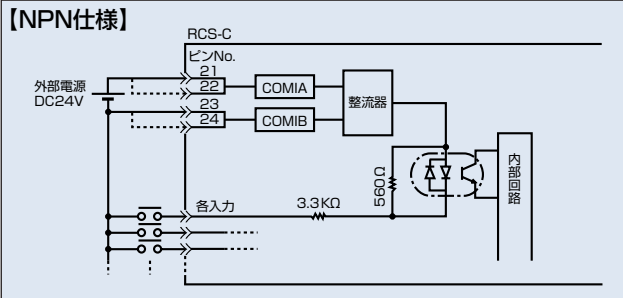


4 I/O配線図

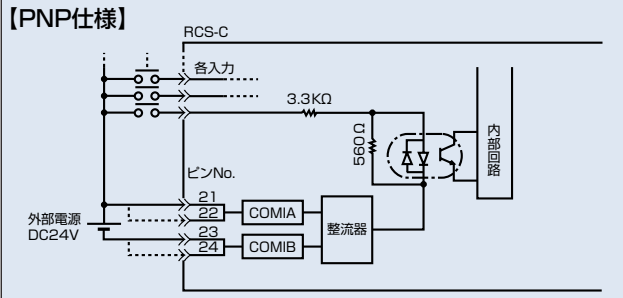
RCS-Cタイプ (絶縁型入出力仕様)

■入力部 24V型外部入出力仕様

項目	仕様
入力点数	8点
入力電圧	DC24V ±20%
入力電流	7mA/1回路
動作電圧	ON 電圧…最小16V (4.5mA) OFF 電圧…最大6V (1.4mA)
絶縁方式	フォトカプラ



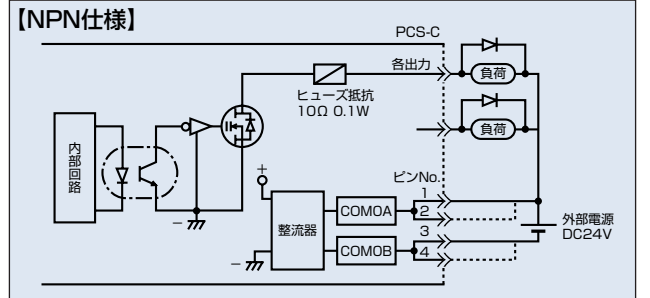
・COMIA・COMIB間にDC24Vを印加します。COMIA・COMIB間に極性はありせん。
 ・入力のコモン側は外部電源のマイナス側に接続して下さい。
 ・COMIAのピンNo.21と22, COMIBのピンNo.23と24は内部で接続されています。



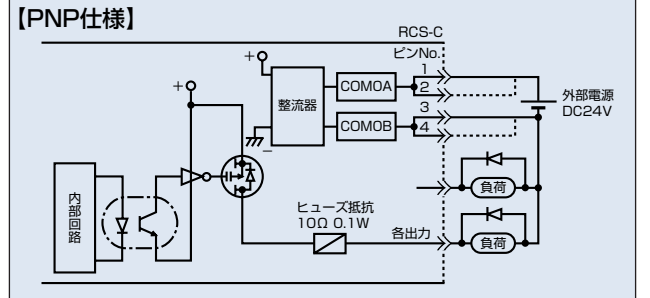
・COMIA・COMIB間にDC24Vを印加します。COMIA・COMIB間に極性はありせん。
 ・COMIAのピンNo.21と22, COMIBのピンNo.23と24は内部で接続されています。
 ・入力のコモン側は外部電源のプラス側に接続して下さい。

■出力部 Power MOSFETによる100mA出力回路

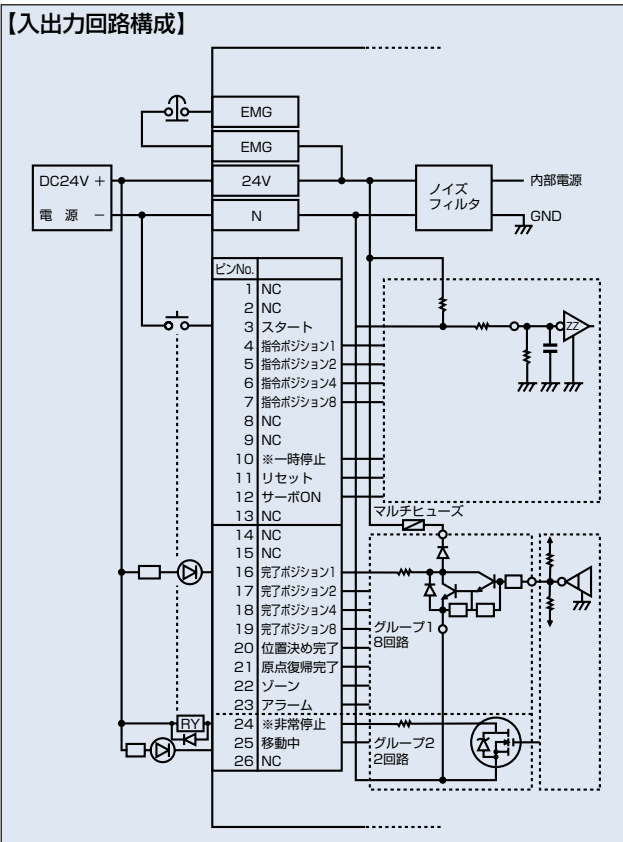
項目	仕様
出力点数	10点(入力電源24Vタイプ)/11点(入力電源100/200Vタイプ)
定格負荷電圧	DC24V/60V(ピーク) (フライホイールダイオード無し)
最大負荷電流	100mA/1点
絶縁方式	フォトカプラ
過電流保護	ヒューズ抵抗10Ω・0.1W



・COMOA・COMOB間にDC24Vを印加します。COMOA・COMOB間に極性はありせん。
 ・ピンNo.1と2,3と4は内部で接続されています。
 注1) 出力回路はPower MOSFETのオーブドレインでフライホイールダイオードはありません。リレー等のL負荷には必ずダイオード等によるフライバック電圧抑制対策を行って下さい。(コイルに最短距離でダイオードを取付ける事はスパイクノイズ防止対策に最も効果的です。)



RCS-Eタイプ (非絶縁型入出力仕様)



■入力部

項目	仕様
入力点数	8点
入力電圧	DC24V ±10%
入力電流	7mA/1回路
動作電圧	ON 電圧…最小18V OFF 電圧…最大6V
絶縁方式	非絶縁

■出力部

出力部の仕様はグループ1とグループ2の2種類があります。
 グループ1/TD62084(相当)による出力回路(8点)

項目	仕様
信号名	完了ポジション1,2,4,8, 位置決め完了 原点復帰完了 ゾーン アラーム
定格負荷電圧	DC24V(フライホイールダイオード内蔵)
定格負荷電流	40mA/1点
推奨負荷電流	20mA/1点
漏洩電流	0.1mA(最大)
絶縁方式	非絶縁
過電流保護	ヒューズ抵抗47Ω・0.1W

グループ2/MOSFETによる100mA出力回路(2点)

項目	仕様
信号名	非常停止 移動中
最大出力電圧	60V(ピーク)(オーブドレイン、フライホイールダイオード無し)
最大負荷電流	100mA/1点
絶縁方式	非絶縁
過電流保護	ヒューズ抵抗10Ω・0.1W

商品ガイド
 ロボシリンダ
 単軸ロボット
 クリーンルーム対応
 直交ロボット
 ユニツト製品
 コントローラ
 資料

RCS-C
 RCP-C
 E-Con
 DS-S-C1
 P-Driver
 X-SEL

5 I/O信号表

RCS-C

■PIOコネクタ(40ピン)

ピンNo.	区分	信号名	ケーブル色	
1		COMOA	茶-1	
2		COMOA	赤-1	
3		COMOB	橙-1	
4		COMOB	黄-1	
5	出力	NC	緑-1	
6		*アラーム	青-1	
7		NC	紫-1	
8		ゾーン	灰-1	
9		NC	白-1	
10		原点復帰完了	黒-1	
11		NC	茶-2	
12		位置決め完了	赤-2	
13		NC	橙-2	
14		完了ポジション8	黄-2	
15		*バッテリーアラーム(注1)	緑-2	
16		完了ポジション4	青-2	
17		移動中	紫-2	
18		完了ポジション2	灰-2	
19		*非常停止	白-2	
20		完了ポジション1	黒-2	
21			COMIA	茶-3
22			COMIA	赤-3
23			COMIB	橙-3
24			COMIB	黄-3
25	入力	NC	緑-3	
26		*一時停止	青-3	
27		NC	紫-3	
28		サーボON	灰-3	
29		NC	白-3	
30		リセット	黒-3	
31		NC	茶-4	
32		スタート	赤-4	
33		NC	橙-4	
34		指令ポジション8	黄-4	
35		NC	緑-4	
36		指令ポジション4	青-4	
37		NC	紫-4	
38		指令ポジション2	灰-4	
39		NC	白-4	
40		指令ポジション1	黒-4	

注意：*印のポートはB接点信号となります。(常時ON)
未使用ポートには絶対に接続しないで下さい。

(注1) バッテリーアラームは100V/200V電源仕様のみ対応となります。

RCS-E

■PIOコネクタ(26ピン)

ピンNo.	区分	信号名	ケーブル色
1	入力	NC	茶-1
2		NC	赤-1
3		スタート	橙-1
4		指令ポジション1	黄-1
5		指令ポジション2	緑-1
6		指令ポジション4	青-1
7		指令ポジション8	紫-1
8		NC	灰-1
9		NC	白-1
10			*一時停止
11		リセット	茶-2
12		サーボON	赤-2
13		NC	橙-2
14	出力	NC	黄-2
15		NC	緑-2
16		完了ポジション1	青-2
17		完了ポジション2	紫-2
18		完了ポジション4	灰-2
19		完了ポジション8	白-2
20		位置決め完了	黒-2
21		原点復帰完了	茶-3
22		ゾーン	赤-3
23		*アラーム	橙-3
24		*非常停止	黄-3
25		移動中	緑-3
26	NC	青-3	

注意：*印のポートはB接点信号となります。(常時ON)

コントローラの主電源とI/Oの電源は共用として下さい。

I/Oの電源が異なる場合(シーケンサ等で電源内蔵型のもの)は必ず
COMMON端子(マイナス側)と主電源のマイナス側(N)を接続し
て電源を共通化する必要があります。

6仕様

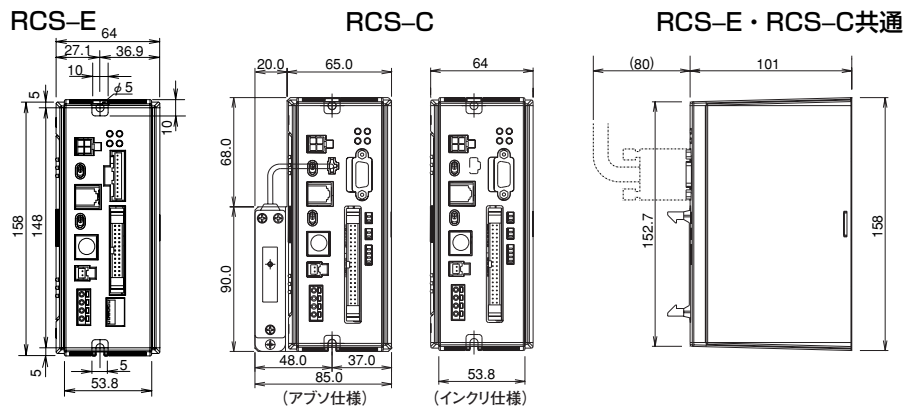
項目	内容			
コントローラシリーズ・タイプ	RCS-E-0	RCS-C-0	RCS-C-1	RCS-C-2
接続アクチュエータ	RCSシリーズ RCS-SA4/SA5/SA6 (スライダタイプ) RCS-RA35/RA45/RB7525 (ロッドタイプ) RCS-F45 (フラットタイプ)		RCSシリーズ RCS-SS/SSR/SM/SMR (スライダタイプ) RCS-RA55/RB7530/RB7535 (ロッドタイプ) RCS-F55 (フラットタイプ) RCS-G20 (グリッパー)	
対応モータ容量 (W)	20/30/60		60/100/150	
制御軸数	1軸専用			
最大接続軸出力 (W)	60 (RB7525専用)		150	
入力電源	DC24V		AC100~115V	AC200~230V
動作電源電圧範囲	±10%			
電源周波数	-		50/60Hz	
電源容量	SA4・SA5 20W (定格1.2A/ピーク3.7A) SA6 30W (定格1.4A/ピーク3.9A) RA35 20W (定格1.8A/ピーク4.3A) RA45 30W (定格2.4A/ピーク6.0A) RB7525 60W (定格3.9A/ピーク7.5A)		60W定格時 100W/165VA 100W定格時 160W/265VA 150W定格時 200W/330VA (ピークは定格の約2倍です)	
位置検出方式	インクリメンタルエンコーダ/アブソリュートエンコーダ			
速度設定	1mm/s~上限はアクチュエータ仕様による			
加速度設定	0.01G~上限はアクチュエータ仕様による			
プログラム言語	-			
プログラム数	-			
プログラムステップ数	-			
マルチタスクプログラム数	-			
ポジション数	16			
データ記憶装置	EEPROM8Kバイト、SRAM128Kバイト			
データ入力方法	ティーチングボックス、パソコン対応ソフト			
標準入出力	専用入力8点/専用出力10点		専用入力8点/専用出力11点	
拡張入出力	拡張不可			
シリアル通信機能	RS485ポート標準装備			
その他入出力	非常停止入力 (B接点端子台)			
保護機能	ドライバアラーム (モータ過電流、過電圧、筐体温度チェック) オーバーロードチェック、ソフトウェアリミットチェック 他			
使用周囲温度・湿度	温度0~40℃ 湿度85%RH以下			
使用周囲雰囲気	腐食性ガスがないこと、特に塵埃がひどくないこと			
質量	520g	540g	1320g	
付属品	PIOフラットケーブル (2m)、回生抵抗 (24Vタイプのみ、AC100/200Vは内蔵)			

7外形寸法図

24Vタイプ

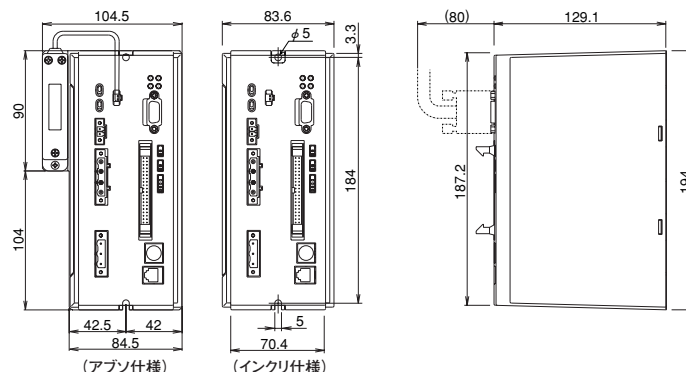
(RCS-E-0・RCS-C-0)

* RCS-Eのアブソ仕様はバッテリー用コネクタの接続先が、コントローラ本体ではなくエンコーダケーブルから出ているコネクタになります

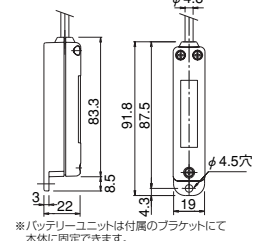


100V・200Vタイプ

(RCS-C-1・RCS-C-2)



アブソリュート用バッテリーユニット



※バッテリーユニットは付属のブラケットにて本体に固定できます。

項目	内容
電池種類	リチウム電池
電池容量	2000mAh
データ保持時間	約20,000時間
公称電圧	3.6V

商品ガイド

ロボシリンダ

単軸ロボット

クリーンルーム対応

直交ロボット

ユニット製品

コントローラ

資料

RCS-C

RCP-C

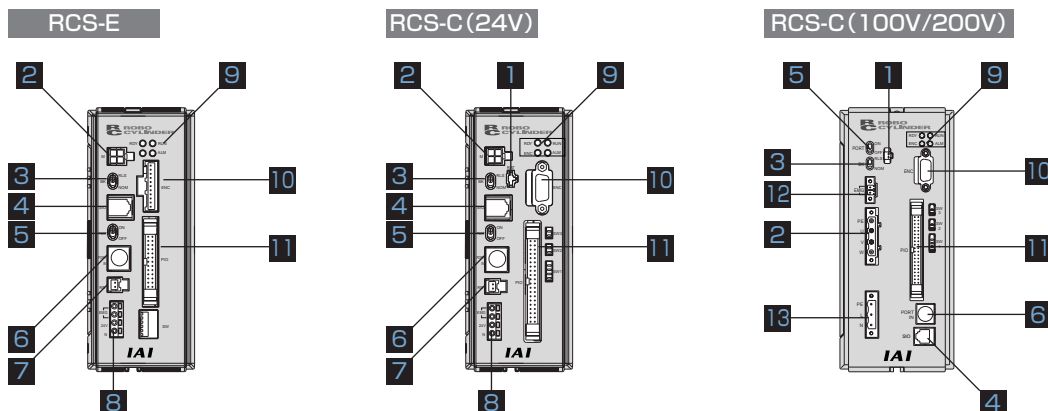
E-Con

DS-S-C1

P-Driver

X-SEL

8 各部名称及び機能



1 バッテリーコネクタ

アプソリュートデータバックアップバッテリー接続用コネクタです。(アプソリュート仕様)

※RCS-Eタイプはバッテリーコネクタがありません(エンコーダケーブルに直接バッテリーを接続します)。

2 モーターケーブル接続用コネクタ

アクチュエータのモーターケーブル接続用コネクタです。

3 ブレーキ解除スイッチ(BK)

ブレーキオプション選択時のみ有効です。

RLS ブレーキ強制解除状態となります。

NOM ブレーキ使用状態となります。(通常設定)

4 SIOコネクタ(SIO)

コントローラを2台以上接続する場合のコントローラとコントローラ間の接続ケーブル用コネクタです。

5 ポートスイッチ(PORT)

ON PORT INポート(ティーチングボックス・パソコン対応ソフト)が有効になります。ただし、専用ティーチングボックスまたは専用ケーブル未接続の場合は非常停止状態となります。

OFF PORT INポート(ティーチングボックス・パソコン対応ソフト)が無効になります。
(コントローラとコントローラ間の通信は可能です。)

6 メイン通信ポートコネクタ(PORT IN)

専用ティーチングBOXまたは外部機器通信ケーブル用コネクタです。又は、2軸以上接続する場合の、コントローラリンクケーブル用コネクタです。

7 回生抵抗器コネクタ(RB)

回生放電抵抗器接続用コネクタです。

回生抵抗器はDC24Vタイプのコントローラで、アクチュエータが30W以上の場合にコントローラに付属しますが、必ずしも接続する必要があるわけではありません。回生放電異常が発生した場合に接続します。回生放電異常時の、エラーコードNo.は'0C9'になります。

8 電源及び非常停止端子台(入力電源DC24Vタイプ)

N DC24V電源のマイナス側を接続します。

24V DC24V電源のプラス側を接続します。

EMG 2つの端子とも非常停止スイッチ接続用端子です。
(出荷時は、EMG端子を短絡してあります。)

9 LED

RDY CPUが正常動作中であることを示します。

RUN 移動中にONします。

ENC エンコーダの断線または認識できない場合に点灯します。アプソリュートデータバックアップ用バッテリーの電圧低下時に点灯します。

ALM アラームの発生中及び非常停止中に点灯します。

10 エンコーダケーブル接続用コネクタ(ENC)

アクチュエータのエンコーダケーブル接続用コネクタです。

11 PIOコネクタ(PIO)

PIOケーブル接続用コネクタです。

12 非常停止端子台

EMG 2つの端子とも非常停止スイッチ接続用端子です。

13 電源コネクタ(入力電源AC100V/200Vタイプ)

主電源のAC100V又はAC200Vを配線する為のコネクタです。配線用プラグ(フェニックスGMSTB2.5/3-STF-7.62)付属

L・N AC電源接続端子です。

PE 保安接地用端子です。D種接地工事として下さい。

9 オプション

ティーチングボックス

型式

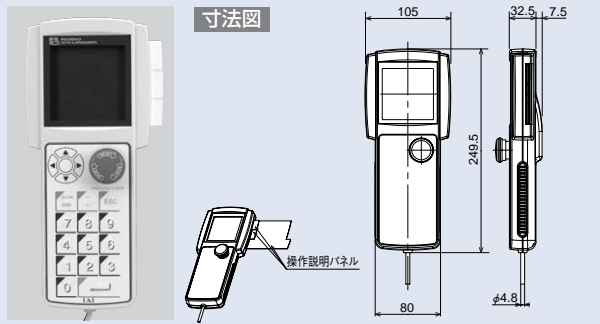
RCA-T (標準) RCA-TD (デッドマンスイッチ付き)

特長

- ポジションデータの入力及びテスト運転、動作中の軸の現在位置や入出力信号のモニタ等、試運転調整に必要な機能を全て備えています。
- 操作は対話式で、必要な箇所に数字を入れるだけです。基本的な操作だけなら取り扱い説明書は不要です。
- 本体に内蔵式の操作説明パネルを装備していますので、操作方法が分からなくなってもすぐに調べることが出来ます。

仕様

項目	仕様
使用周囲温度、湿度	温度0~40°C 湿度85%RH以下
使用周囲雰囲気	腐食性ガスがないこと、特に粉塵がひどくないこと
質量	約550g(ケーブル含む)
ケーブル長	5m
表示	21文字×16行 LCD表示



データ設定器

型式

RCA-P ※軸移動に関する操作は出来ません。

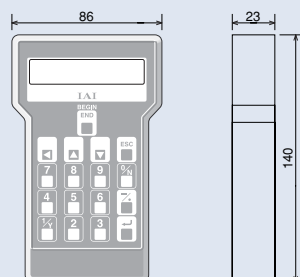
特長

- 軸移動以外の編集機能をもった低価格データ設定器です。
- 編集機能 ●ポジションデータの入力 ●軸の現在位置の確認
●入出力信号のモニタ 他

仕様

項目	仕様
使用周囲温度、湿度	温度0~40°C 湿度85%RH以下
使用周囲雰囲気	腐食性ガスがないこと、特に粉塵がひどくないこと
質量	約360g
ケーブル長	5m
表示	16文字×2行 LCD表示

寸法図



簡易ティーチングボックス

型式

RCA-E

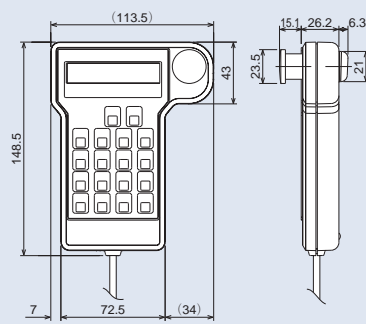
特長

- RCA-Tと同じ機能を備えていながら、価格を大幅に抑えたハイコストパフォーマンスタイプです。
- 本体サイズも2桁表示の画面によりコンパクトです。

仕様

項目	仕様
使用周囲温度、湿度	温度0~40°C 湿度85%RH以下
使用周囲雰囲気	腐食性ガスがないこと、特に粉塵がひどくないこと
質量	約400g(ケーブル含む)
ケーブル長	5m
表示	16文字×2行 LCD表示

寸法図



パソコン対応ソフト

型式

RCB-101-MW (DOS/V機用、Windows対応)
【内容】 フロッピーディスク パソコン通信ケーブル(5m) (※1)

特長

- ポジションデータの入力及びテスト運転を行う為の支援ソフトです。
- JOG機能、イン칭ング種動、ステップ運転、連続運転等の豊富な機能と、パソコンの大画面での操作性の良さから装置のデバッグ作業が大幅に向上します。



(※1) パソコン通信ケーブルは、P406のCB-RCA-SI0050とRCB-CV-MWをご参照下さい。

商品ガイド

ロボシリンダ

単軸ロボット

クリーンルーム対応

直交ロボット

ユニット製品

コントローラ

資料

RCS-C

RCP-C

E-Con

DS-S-C1

P-Driver

X-SEL

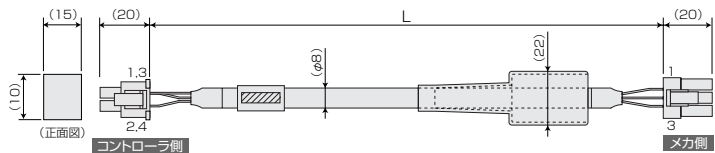
10 メンテナンス部品

下記ケーブルは、アクチュエータ及びコントローラ購入時に製品に付属されます。
製品ご購入後ケーブル交換等で手配が必要な場合は、下記型式をご参照ください。

モーターケーブル (RCS-C、RCS-E 24V仕様用)

型式 **CB-RCB-MA**□□□

※□□□はケーブル長さ (L) を記入、最長15mまで対応
例) 080=8m



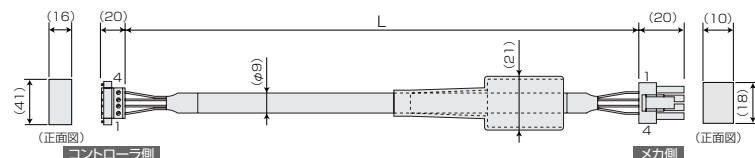
接続コントローラ : RCS-C (DC24V仕様)
RCS-E (DC24V仕様)

配線	色	信号	No.	No.	信号	色	配線
0.75sq (圧着)	赤	U	1	1	U	赤	0.75sq (圧着)
	白	V	2	2	V	白	
	黒	W	3	3	W	黒	
-	-	-	4	-	-	-	-

モーターケーブル (RCS-C 100V/200V仕様用)

型式 **CB-RCC-MA**□□□

※□□□はケーブル長さ (L) を記入、最長15mまで対応
例) 080=8m



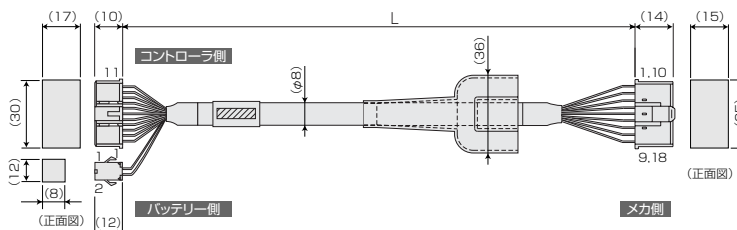
接続コントローラ : RCS-C (AC100V/AC200V仕様)
E-Con (AC100V/AC200V仕様)

配線	色	信号	No.	No.	信号	色	配線
0.75sq	緑	PE	1	1	U	赤	0.75sq (圧着)
	赤	U	2	2	V	白	
	白	V	3	3	W	黒	
	黒	W	4	4	PE	緑	

エンコーダケーブル (RCS-E用)

型式 **CB-RCD-PA**□□□

※□□□はケーブル長さ (L) を記入、最長15mまで対応
例) 080=8m



接続コントローラ : RCS-E (DC24V仕様)

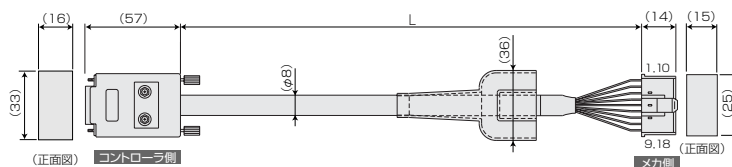
配線	色	信号	No.	No.	信号	色	配線
0.15sq (圧着)	桃	A/U	1	1	A/U	桃	0.15sq (圧着)
	白	B/V	2	2	A/U	-	
	橙/白	Z/W	3	3	B/V	白	
	緑/白	Z/W	4	4	B/V	-	
	青	SD	5	5	Z/W	橙/白	
	橙	SD	6	6	Z/W	緑/白	
	紫	VCC	7	7	-	-	
	青/赤	GND	8	8	-	-	
	灰	BK-	9	9	FG	ドレン	
	赤	BK+	10	10	SD	青	
	ドレン	FG	11	11	SD	橙	
0.15sq (圧着)	黄	BAT-	1	12	BAT+	黒	0.15sq (圧着)
	黒	BAT+	2	13	BAT-	黄	
	-	-	-	14	VCC	紫	
	-	-	-	15	GND	青/赤	
	-	-	-	16	-	-	
	-	-	-	17	BK-	灰	
	-	-	-	18	BK+	赤	
	-	-	-	-	-	-	

ドレン線およびシールド編組

エンコーダケーブル (RCS-C用)

型式 **CB-RCBC-PA**□□□

※□□□はケーブル長さ (L) を記入、最長15mまで対応
例) 080=8m



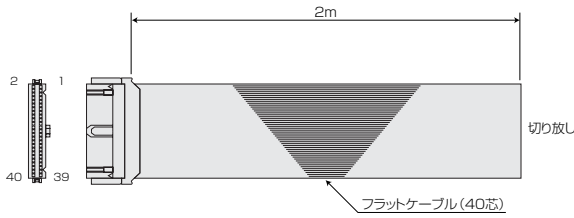
接続コントローラ : RCS-C (DC24V/AC100V/AC200V仕様)

配線	色	信号	No.	No.	信号	色	配線
0.15sq (圧着)	桃	A/U	1	1	A/U	桃	0.15sq (圧着)
	紫	A/U	2	2	A/U	紫	
	白	B/V	3	3	B/V	白	
	青/赤	B/V	4	4	B/V	青/赤	
	橙/白	Z/W	5	5	Z/W	橙/白	
	緑/白	Z/W	6	6	Z/W	緑/白	
	青	SD	7	7	-	-	
	橙	SD	8	8	-	-	
	黒	BAT+	9	9	FG	ドレン	
	黄	BAT-	10	10	SD	青	
	緑	VCC	11	11	SD	橙	
	茶	GND	12	12	BAT+	黒	
	灰	BK-	13	13	BAT-	黄	
	赤	BK+	14	14	VCC	緑	
	-	-	-	15	GND	茶	
-	-	-	16	-	-		
-	-	-	17	BK-	灰		
-	-	-	18	BK+	赤		

シールドはフードにクランプ接続
ドレン線およびシールド編組

I/Oフラットケーブル (RCS-C用)

型式 **CB-RCBC-PI0020**

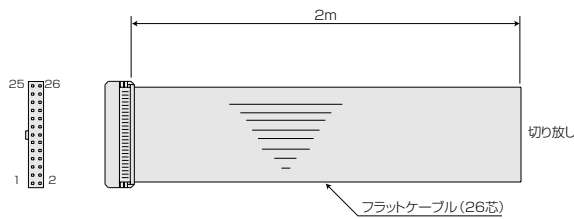


接続コントローラ : RCS-C (DC24V/AC100V/AC200V仕様)

番号	信号名	色	番号	信号名	色	番号	信号名	色
1	COM-0A	茶-1	15	* バッテリアラーム	緑-2	29	NC	白-3
2	COM-0A	赤-1	16	完了ポジション4	青-2	30	リセット	黒-3
3	COM-0B	橙-1	17	移動中	紫-2	31	NC	茶-4
4	COM-0B	黄-1	18	完了ポジション2	灰-2	32	スタート	赤-4
5	NC	緑-1	19	* 非常停止	白-2	33	NC	橙-4
6	* アラーム	青-1	20	完了ポジション1	黒-2	34	指令ポジション8	黄-4
7	NC	紫-1	21	COM-IA	茶-3	35	NC	緑-4
8	ゾーン	灰-1	22	COM-IA	赤-3	36	指令ポジション4	青-4
9	NC	白-1	23	COM-IB	橙-3	37	NC	紫-4
10	原点復帰完了	黒-1	24	COM-IB	黄-3	38	指令ポジション2	灰-4
11	NC	茶-2	25	NC	緑-3	39	NC	白-4
12	位置決め完了	赤-2	26	* 一時停止	青-3	40	指令ポジション1	黒-4
13	NC	橙-2	27	NC	紫-3			
14	完了ポジション8	黄-2	28	サーボON	灰-3			

I/Oフラットケーブル (RCS-E用)

型式 **CB-RCD-PI0020**



接続コントローラ : RCS-E (DC24V仕様)

番号	色	信号名	番号	色	信号名
1	茶-1	NC	14	黄-2	NC
2	赤-1	NC	15	緑-2	NC
3	橙-1	スタート	16	青-2	完了ポジション1
4	黄-1	指令ポジション1	17	紫-2	完了ポジション2
5	緑-1	指令ポジション2	18	灰-2	完了ポジション4
6	青-1	指令ポジション4	19	白-2	完了ポジション8
7	紫-1	指令ポジション8	20	黒-2	位置決め完了
8	灰-1	NC	21	茶-3	原点復帰完了
9	白-1	NC	22	赤-3	ゾーン
10	黒-1	* 一時停止	23	橙-3	* アラーム
11	茶-2	リセット	24	黄-3	* 非常停止
12	赤-2	サーボON	25	緑-3	移動中
13	橙-2	NC	26	青-3	NC

アブソリュートデータ保持用バッテリー

型式 **AB-1**



※ケースは含みません。

接続コントローラ : RCS-C/RCS-E/E-Con

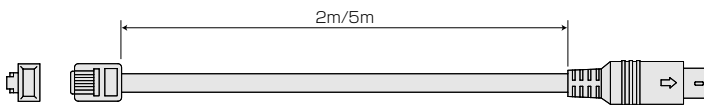
仕様

項目	内容
電池種類	リチウム電池
電池容量	2000mAh
データ保持時間	約20,000時間(注1)
公称電圧	3.6V

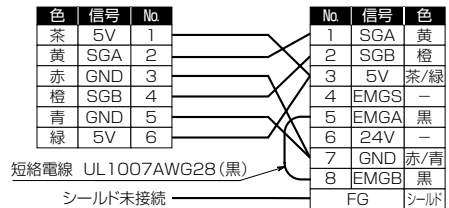
(注1) 周囲温度20℃のとき

外部機器通信ケーブル

型式 **CB-RCA-SI0020(050)**

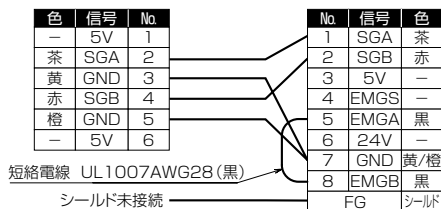
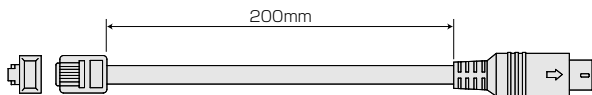


CB-RCA-SI0020(ケーブル長さ2m)
CB-RCA-SI0050(ケーブル長さ5m)



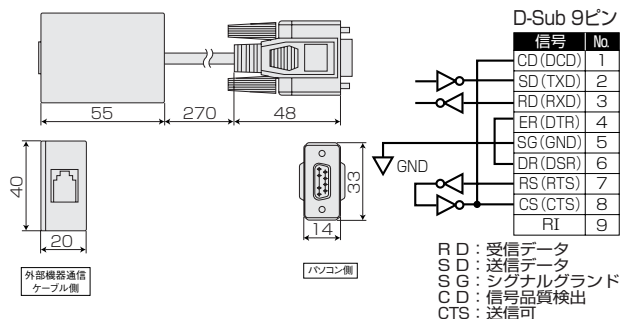
コントローラリンクケーブル

型式 **CB-RCA-CTL002**



RS485変換アダプタ

型式 **RCB-CV-MW**



商品ガイド

ロボシリンダ

単軸ロボット

クリーンルーム対応

直交ロボット

ユニット製品

コントローラ

資料

RCS-C

RCP-C

E-Con

DS-S-C1

P-Driver

X-SEL