

# FS-NM-60 単軸ロボット 薄型ベルトタイプ 本体幅40mm 60W



タイプ 薄型(幅40mm)    ストローク 300~1000mm    可搬質量 水平9kg

型式項目 シリーズ-タイプ-エンコーダ種類-モータ出力-ストローク-適応コントローラ-ケーブル長-オプション  
 (例) FS-12NM-A-60-1000-T1-S-NM

\*型式項目の内容は149ページをご参照下さい。

### 型式/スペック

型式	エンコーダ種類	モータ出力 (W)	スライダ	ストローク 100mm単位(mm)	速度 (mm/s)	可搬質量(注1)		定格推力(N)	繰り返し位置決め精度(mm)
						水平(kg)	垂直(kg)		
FS-11NM-①-60-②-T1-③-④	アブソリュート	60	シングル	300~1000	1~1250	2	水平専用	29	±0.08
FS-12NM-①-60-②-T1-③-④	インクリメンタル		ダブル			9(注2)			

\*上記型式の①はエンコーダ種類、②はストローク、③はケーブル長、④はオプションが入ります。XSEL-P/Qタイプで動作させる場合は、上記型式のT1がT2になります。

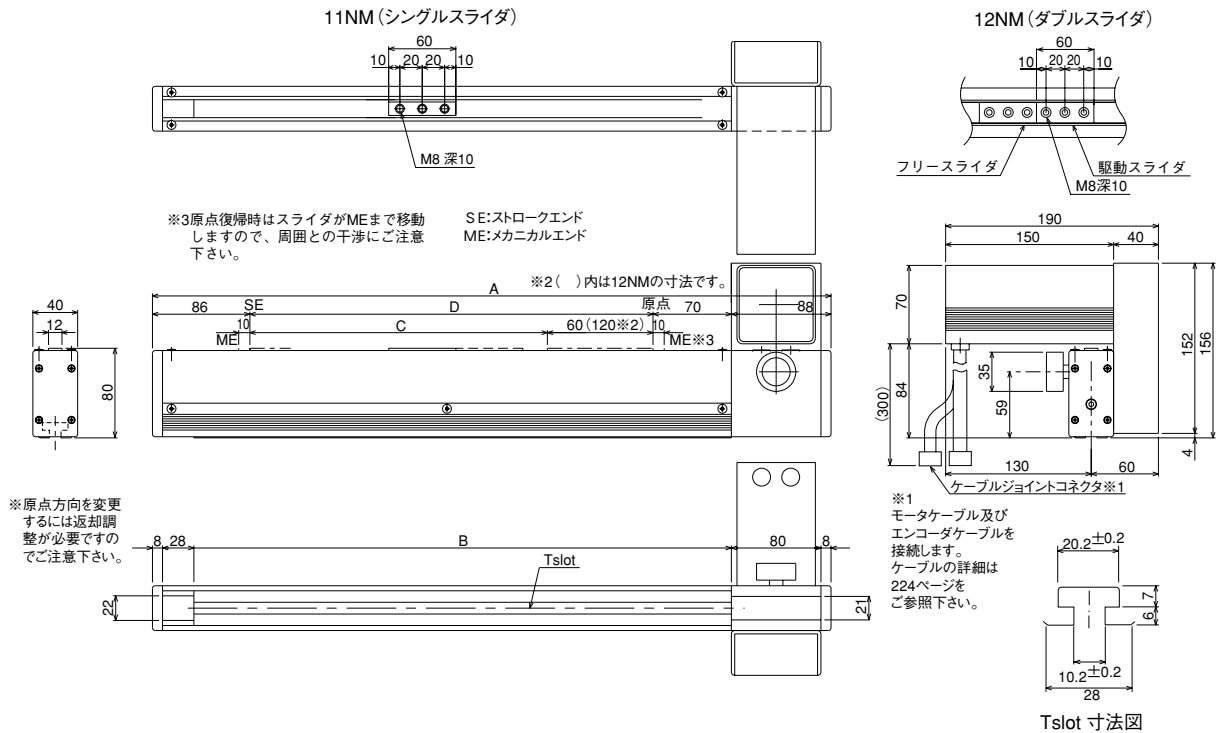
### オプション

名称	型式	参照頁	備考
ステンレスシート仕様(スライダ長200mm)	D1	—	12NMの場合のみ対応
ステンレスシート仕様(スライダ長300mm)	D2	—	
原点逆仕様	NM	→P221	
モータなし(モータのみなしカバー付)	NQ	—	
モータ位置勝手違い	R	—	
モータ下付き	U	—	

### 共通仕様

駆動方式	タイミングベルト
バックラッシュ	0.1mm以下
ガイド	リニアガイド
許容負荷モーメント	216ページをご参照下さい
張り出し負荷長	216ページをご参照下さい
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理
ケーブル長(注3)	S:3m M:5m X□□:長さ指定
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH(結露無きこと)

### 寸法図



#### FS-11NM-60

ストローク	300	400	500	600	700	800	900	1000
A	604	704	804	904	1004	1104	1204	1304
B	480	580	680	780	880	980	1080	1180
C	300	400	500	600	700	800	900	1000
D	360	460	560	660	760	860	960	1060
質量(kg)	5.0	5.4	5.8	6.2	6.6	7.0	7.4	7.8
可搬質量(kg)	2							

#### FS-12NM-60

ストローク	300	400	500	600	700	800	900	1000
A	704	804	904	1004	1104	1204	1304	1404
B	580	680	780	880	980	1080	1180	1280
C	340	440	540	640	740	840	940	1040
D	460	560	660	760	860	960	1060	1160
質量(kg)	5.7	6.0	6.5	6.9	7.3	7.7	8.1	8.5
可搬質量(kg)	9		7			5		

### 適応コントローラ仕様

適応コントローラ	最大制御軸数	接続可能エンコーダ種類	操作方法	電源電圧	掲載頁
X-SEL	4軸	アブソ/インクリ	プログラム	AC100/AC200V	→P607
E-Con	1軸	アブソ/インクリ	ポジションナー	AC100/AC200V	→P587
P-Driver	1軸	インクリ	パルス列	AC100/AC200V	→P600



ご注意

(注1)可搬質量は、加速度0.3Gで動作させた時の値です。  
 (注2)ストロークが長くなると、可搬質量は低下しますのでご注意ください。(ストローク別の可搬質量は上記表参照)。  
 (注3)ケーブル長さは最大30mです。長さ指定はm単位でご記入下さい。  
 (例、X08=8m)

\*その他注意事項は145ページをご参照下さい。

# FS-NM-100

単軸ロボット 薄型ベルトタイプ 本体幅40mm 100W



タイプ 薄型(幅40mm)    ストローク 300~1000mm    可搬質量 水平15kg

■型式項目 シリクス タイプ エンコーダ種類 モータ出力 ストローク 適応コントローラ ケーブル長 オプション

(例) FS -12NM- A - 100 - 1000 - T1 - S - NM

\*型式項目の内容は149ページをご参照下さい。

## 型式/スペック

型式	エンコーダ種類	モータ出力 (W)	スライダ	ストローク 100mm単位(mm)	速度 (mm/s)	可搬質量(注1)		定格推力(N)	繰り返し位置決め精度(mm)
						水平(kg)	垂直(kg)		
FS-11NM-①-100-②-T1-③-④	アブソリュート	100	シングル	300~1000	1~1250	3	水平専用	49	±0.08
FS-12NM-①-100-②-T1-③-④	インクリメンタル		ダブル			15(注2)			

\*上記型式の①はエンコーダ種類、②はストローク、③はケーブル長、④はオプションが入ります。XSEL/P/Qタイプで動作させる場合は、上記型式のT1がT2になります。

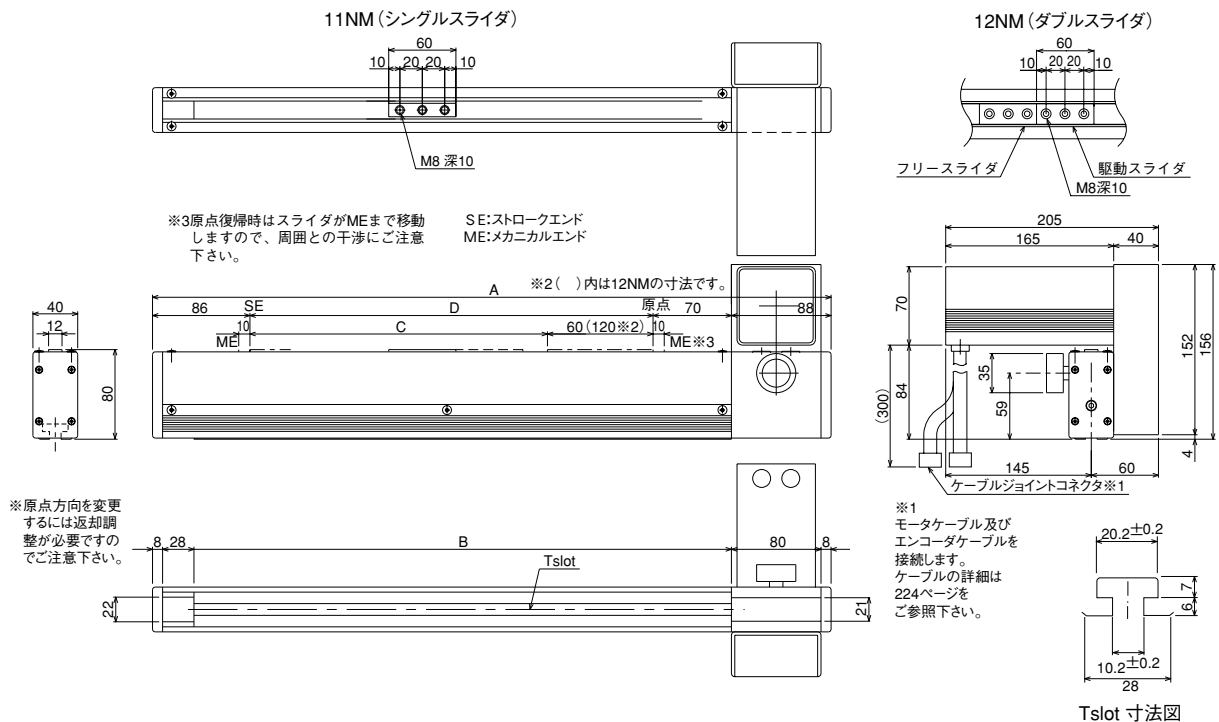
## オプション

名称	型式	参照頁	備考
ステンレスシート仕様(スライダ長200mm)	D1	-	12NMの場合のみ対応
ステンレスシート仕様(スライダ長300mm)	D2	-	
原点逆仕様	NM	→P221	
モータなし(モータのみなしカバー付)	NQ	-	
モータ位置勝手違い	R	-	
モータ下付き	U	-	

## 共通仕様

駆動方式	タイミングベルト
バックラッシュ	0.1mm以下
ガイド	リニアガイド
許容負荷モーメント	216ページをご参照下さい
張り出し負荷長	216ページをご参照下さい
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理
ケーブル長(注3)	S:3m M:5m X□□:長さ指定
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH(結露無きこと)

## 寸法図



### FS-11NM-100

ストローク	300	400	500	600	700	800	900	1000
A	604	704	804	904	1004	1104	1204	1304
B	480	580	680	780	880	980	1080	1180
C	300	400	500	600	700	800	900	1000
D	360	460	560	660	760	860	960	1060
質量(kg)	5.0	5.4	5.8	6.2	6.6	7.0	7.4	7.8
可搬質量(kg)	3							

### FS-12NM-100

ストローク	300	400	500	600	700	800	900	1000
A	704	804	904	1004	1104	1204	1304	1404
B	580	680	780	880	980	1080	1180	1280
C	340	440	540	640	740	840	940	1040
D	460	560	660	760	860	960	1060	1160
質量(kg)	5.7	6.0	6.5	6.9	7.3	7.7	8.1	8.5
可搬質量(kg)	15		11			9		

## 適応コントローラ仕様

適応コントローラ	最大制御軸数	接続可能エンコーダ種類	操作方法	電源電圧	掲載頁
X-SEL	4軸	アブソ/インクリ	プログラム	AC100V/AC200V	→P607
E-Con	1軸	アブソ/インクリ	ポジションナー	AC100V/AC200V	→P587
P-Driver	1軸	インクリ	パルス列	AC100V/AC200V	→P600



注意

(注1)可搬質量は、加速度0.3Gで動作させた時の値です。

(注2)ストロークが長くなると、可搬質量は低下しますのでご注意ください。(ストローク別の可搬質量は上記表参照)。

(注3)ケーブル長さは最大30mです。長さ指定はm単位でご記入下さい。(例、X08=8m)

\*その他注意事項は145ページをご参照下さい。

商品ガイド

ロボシリンダ

単軸ロボット

対応 クリールーム

防滴対応

直交ロボット

スカラロボット

リニアサーボアクチュエータ

超小型電動アクチュエータ

テーブルトップアクチュエータ

コントローラ

インテグレーション

DS

SS

ISA/ISPA

ISD

IF

FS

RS

# FS-NO

単軸ロボット 本体幅40mm ガイドモジュール



タイプ 薄型(幅40mm)    ストローク 300~1000mm    可搬質量 -

型式項目 シリクス タイプ モータ出力 ストローク オプション

(例) FS-12NO-0-0-1000-D1

\*型式項目の内容は149ページをご参照下さい。

### 型式/スペック

型式	エンコーダ種類	モータ出力 (W)	スライダ	ストローク 100mm単位(mm)	速度 (mm/s)	可搬質量		定格推力 (N)	繰り返し位置決め精度 (mm)
						水平 (kg)	垂直 (kg)		
FS-11NO-0-①-②	-	-	シングル	300~1000	-	-	-	-	-
FS-12NO-0-①-②			ダブル						

\*上記型式の①はストローク、②はオプションが入ります。

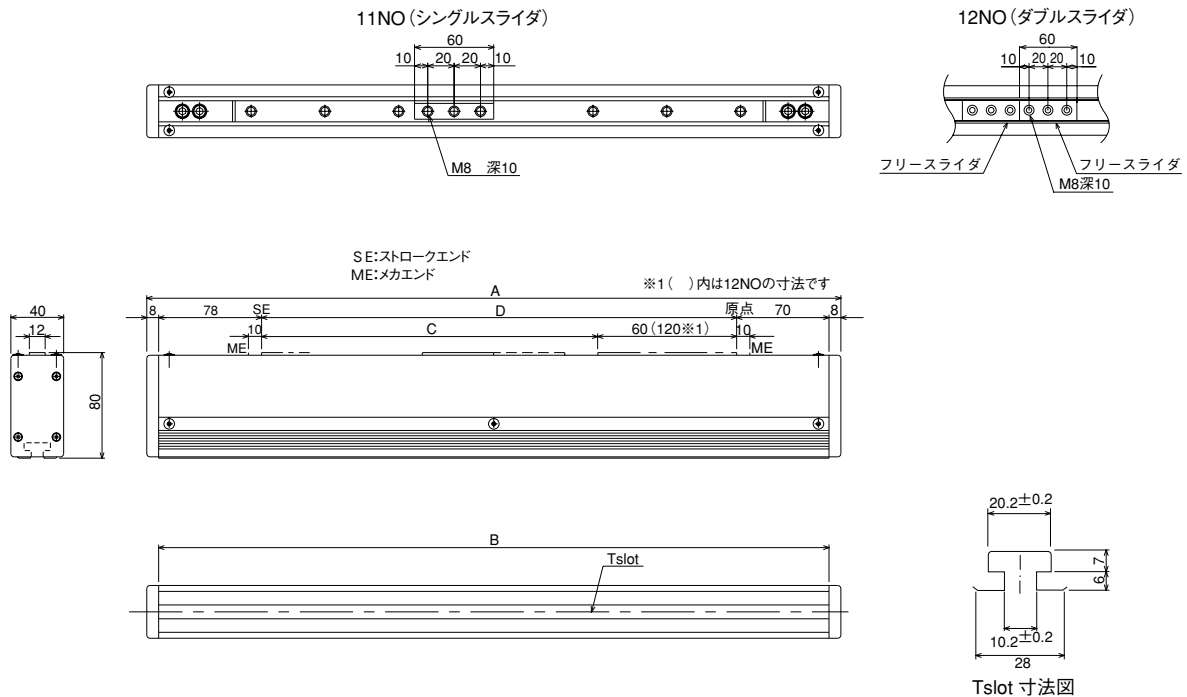
### オプション

名称	型式	参照頁	備考
ステンレスシート仕様(スライダ長200mm)	D1	-	12NOの場合のみ対応
ステンレスシート仕様(スライダ長300mm)	D2		

### 共通仕様

駆動方式	-
バックラッシュ	-
ガイド	リニアガイド
許容負荷モーメント	216ページをご参照下さい
張り出し負荷長	216ページをご参照下さい
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
ケーブル長	-
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH (結露無きこと)

### 寸法図



#### FS-11NO-0

ストローク	300	400	500	600	700	800	900	1000
A	524	624	724	824	924	1024	1124	1224
B	508	608	708	808	908	1008	1108	1208
C	300	400	500	600	700	800	900	1000
D	360	460	560	660	760	860	960	1060
質量(kg)	2.4	2.8	3.2	3.6	4.1	4.4	4.8	5.2
最高速度(mm/s)	-							

#### FS-12NO-0

ストローク	300	400	500	600	700	800	900	1000
A	624	724	824	924	1024	1124	1224	1324
B	608	708	808	908	1008	1108	1208	1308
C	340	440	540	640	740	840	940	1040
D	460	560	660	760	860	960	1060	1160
質量(kg)	3.1	3.5	3.9	4.3	4.8	5.1	5.5	5.9
最高速度(mm/s)	-							

### 適応コントローラ仕様

適応コントローラ	最大制御軸数	接続可能エンコーダ種類	操作方法	電源電圧	掲載頁

# FS-WM-100

単軸ロボット 薄型ベルトタイプ 本体幅52mm 100W



タイプ 薄型(幅52mm)    ストローク 300~2500mm    可搬質量 水平15kg

型式項目 シリウスタイプ エンコーダ種類 モータ出力 ストローク 適応コントローラ ケーブル長 オプション  
 (例) FS-12WM-A-100-2500-T1-S-NM

\*型式項目の内容は149ページをご参照下さい。

### 型式/スペック

型式	エンコーダ種類	モータ出力 (W)	スライダ	ストローク 100mm単位(mm)	速度 (mm/s)	可搬質量(注1)		定格推力(N)	繰り返し位置決め精度(mm)
						水平(kg)	垂直(kg)		
FS-11WM-①-100-②-T1-③-④	アブソリュートインクリメンタル	100	シングル	300~2500	1~1250	3	水平専用	49	±0.08
FS-12WM-①-100-②-T1-③-④	インクリメンタル		ダブル			15(注2)			

\*上記型式の①はエンコーダ種類、②はストローク、③はケーブル長、④はオプションが入ります。XSEL-P/Qタイプで動作させる場合は、上記型式のT1がT2になります。

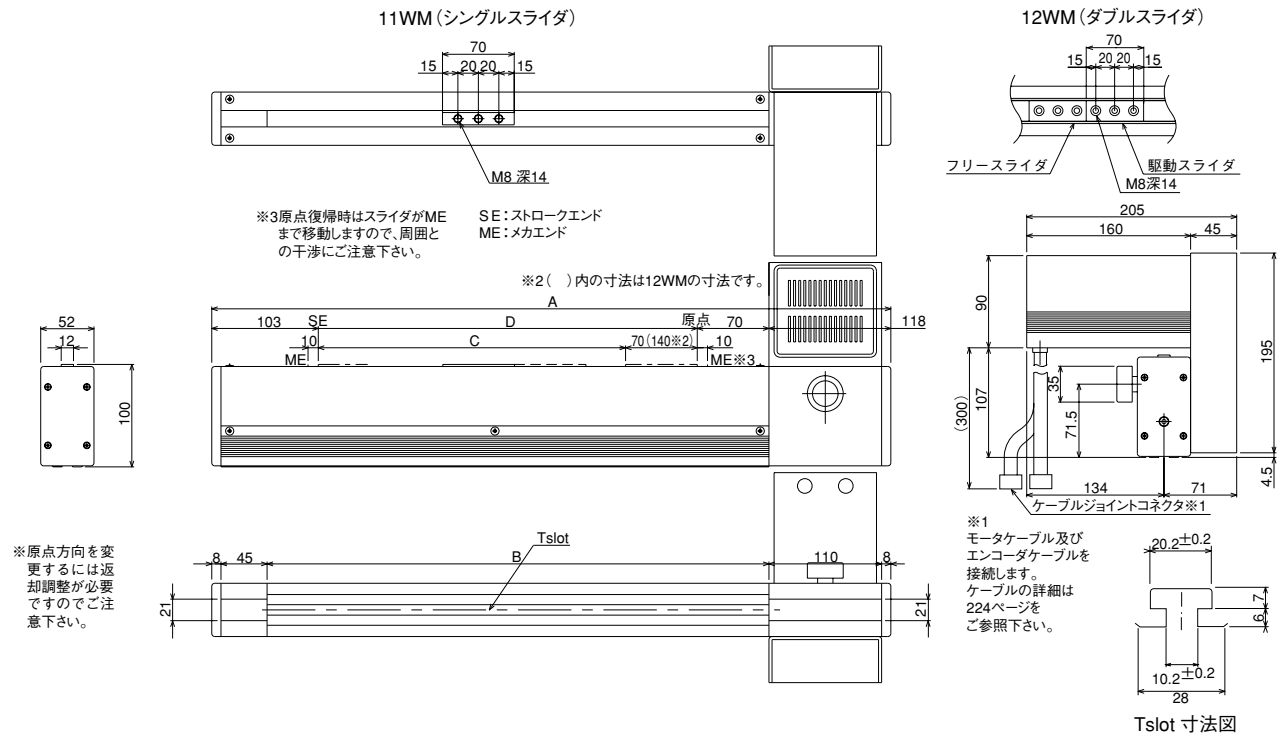
### オプション

名称	型式	参照頁	備考
ステンレス仕様(スライダ長200mm)	D1	-	12WMの場合のみ対応
ステンレス仕様(スライダ長300mm)	D2	-	
原点逆仕様	NM	→P221	
モータなし(モータのみなしカバー付)	NQ	-	
モータ位置勝手違い	R	-	
モータ下付き	U	-	

### 共通仕様

駆動方式	タイミングベルト
バックラッシュ	0.1mm以下
ガイド	リニアガイド
許容負荷モーメント	216ページをご参照下さい
張り出し負荷長	216ページをご参照下さい
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理
ケーブル長(注3)	S:3m M:5m X□□:長さ指定
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH(結露無きこと)

### 寸法図



FS-11WM-100

ストローク	300	400	600	800	1000	1500	2000	2500
A	661	761	961	1161	1361	1861	2361	2861
B	490	590	790	990	1190	1690	2190	2690
C	300	400	600	800	1000	1500	2000	2500
D	370	470	670	870	1070	1570	2070	2570
質量(kg)	8.7	9.3	10.5	11.7	12.9	15.9	18.9	21.9
可搬質量(kg)	3							

\*ストロークは100mmごとに用意しております。

FS-12WM-100

ストローク	300	400	600	800	1000	1500	2000	2500
A	761	861	1061	1261	1461	1961	2461	2961
B	590	690	890	1090	1290	1790	2290	2790
C	330	430	630	830	1030	1530	2030	2530
D	470	570	770	970	1170	1670	2170	2670
質量(kg)	9.9	10.5	11.7	12.9	14.1	17.1	20.1	23.1
可搬質量(kg)	15							

\*ストロークは100mmごとに用意しております。

### 適応コントローラ仕様

適応コントローラ	最大制御軸数	接続可能エンコーダ種類	操作方法	電源電圧	掲載頁
X-SEL	4軸	アブソ/インクリ	プログラム	AC100V/AC200V	→P607
E-Con	1軸	アブソ/インクリ	ポジションナー	AC100V/AC200V	→P587
P-Driver	1軸	インクリ	パルス列	AC100V/AC200V	→P600



注意

(注1)可搬質量は、加速度0.3Gで動作させた時の値です。  
 (注2)ストロークが長くなると、可搬質量は低下しますのでご注意ください。(ストローク別の可搬質量は上記表参照)。  
 (注3)ケーブル長さは最大30mです。長さ指定はm単位でご記入下さい。  
 (例、X08=8m)

\*その他注意事項は145ページをご参照下さい。

商品ガイド  
 ロボット

単軸  
 ロボット

クリールム  
 対応

防滴対応

直交  
 ロボット

スカラ  
 ロボット

リニアサーボ  
 アクチュエータ

超小型電動  
 アクチュエータ

テーブルトップ  
 アクチュエータ

コントローラ

インバータ

DS

SS

ISA/  
 ISPA

ISD

IF

FS

RS

# FS-WM-200

単軸ロボット 薄型ベルトタイプ 本体幅52mm 200W



タイプ 薄型(幅52mm)    ストローク 300~2500mm    可搬質量 水平30kg

型式項目 シリーズ-タイプ-エンコーダ種類-モータ出力-ストローク-適応コントローラ-ケーブル長-オプション  
 (例) FS-12WM-A-200-2500-T1-S-NM

\*型式項目の内容は149ページをご参照下さい。

### 型式/スペック

型式	エンコーダ種類	モータ出力 (W)	スライダ	ストローク 100mm単位(mm)	速度 (mm/s)	可搬質量(注1)		定格推力(N)	繰り返し位置決め精度(mm)
						水平(kg)	垂直(kg)		
FS-11WM-①-200-②-T1-③-④	アブソリュート	200	シングル	300~2500	1~1250	6	水平専用	98	±0.08
FS-12WM-①-200-②-T1-③-④	インクリメンタル		ダブル			30(注2)			

\*上記型式の①はエンコーダ種類、②はストローク、③はケーブル長、④はオプションが入ります。XSEL/P/Qタイプで動作させる場合は、上記型式のT1がT2になります。

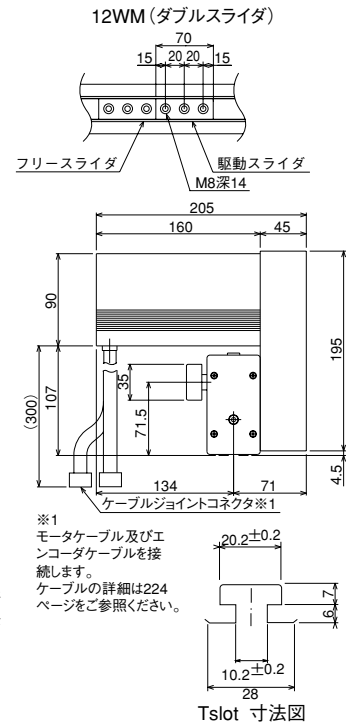
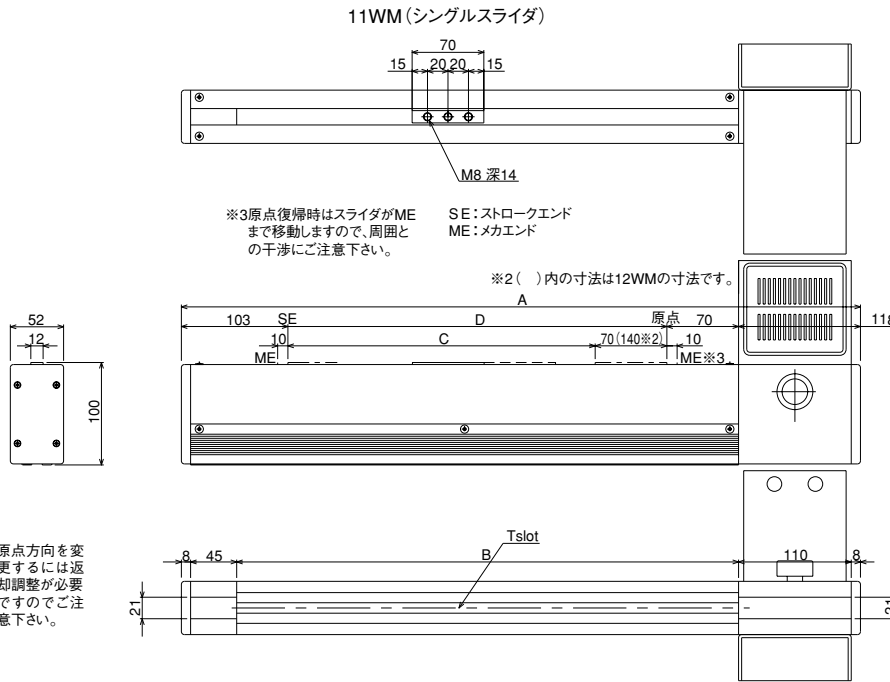
### オプション

名称	型式	参照頁	備考
ステンレス仕様(スライダ長200mm)	D1	-	12WMの場合のみ対応
ステンレス仕様(スライダ長300mm)	D2	-	
原点逆仕様	NM	→P221	
モータなし(モータのみなしカバー付)	NQ	-	
モータ位置勝手違い	R	-	
モータ下付き	U	-	

### 共通仕様

駆動方式	タイミングベルト
バックラッシュ	0.1mm以下
ガイド	リニアガイド
許容負荷モーメント	216ページをご参照下さい
張り出し負荷長	216ページをご参照下さい
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理
ケーブル長(注3)	S:3m M:5m X□□:長さ指定
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH(結露無きこと)

### 寸法図



Tslot 寸法図

※原点方向を変更するには返却調整が必要です。ご注意ください。

#### FS-11WM-200

ストローク	300	400	600	800	1000	1500	2000	2500
A	661	761	961	1161	1361	1861	2361	2861
B	490	590	790	990	1190	1690	2190	2690
C	300	400	600	800	1000	1500	2000	2500
D	370	470	670	870	1070	1570	2070	2570
質量(kg)	9.8	10.4	11.6	12.8	14.0	17.0	20.0	23.0
可搬質量(kg)	6							

\*ストロークは100mmごとに用意しております。

#### FS-12WM-200

ストローク	300	400	600	800	1000	1500	2000	2500
A	761	861	1061	1261	1461	1961	2461	2961
B	590	690	890	1090	1290	1790	2290	2790
C	330	430	630	830	1030	1530	2030	2530
D	470	570	770	970	1170	1670	2170	2670
質量(kg)	11.0	11.6	12.8	14.0	15.2	18.2	21.2	24.2
可搬質量(kg)	30							

\*ストロークは100mmごとに用意しております。

### 適応コントローラ仕様

適応コントローラ	最大制御軸数	接続可能エンコーダ種類	操作方法	電源電圧	掲載頁
X-SEL	4軸	アブソ/インクリ	プログラム	AC100/AC200V	→P607
E-Con	1軸	アブソ/インクリ	ポジションナー	AC100/AC200V	→P587
P-Driver	1軸	インクリ	パルス列	AC100/AC200V	→P600



ご注意

(注1)可搬質量は、加速度0.3Gで動作させた時の値です。  
 (注2)ストロークが長くなると、可搬質量は低下しますのでご注意ください。(ストローク別の可搬質量は上記表参照)。  
 (注3)ケーブル長さは最大30mです。長さ指定はm単位でご記入下さい。(例、X08=8m)

\*その他注意事項は145ページをご参照下さい。

# FS-WO

単軸ロボット 本体幅52mm ガイドモジュール



タイプ 薄型(幅52mm)    ストローク 300~2500mm    可搬質量 -

型式項目 シリクス タイプ モータ出力 ストローク オプション  
 (例) FS -12WO- 0 - 2500 - D1

\*型式項目の内容は149ページをご参照下さい。

### 型式/スペック

型式	エンコーダ種類	モータ出力 (W)	スライダ	ストローク 100mm単位(mm)	速度 (mm/s)	可搬質量		定格推力(N)	繰り返し位置決め精度(mm)
						水平(kg)	垂直(kg)		
FS-11WO-0-①-②	-	-	シングル	300~2500	-	-	-	-	-
FS-12WO-0-①-②			ダブル						

\*上記型式の①はストローク、②はオプションが入ります。

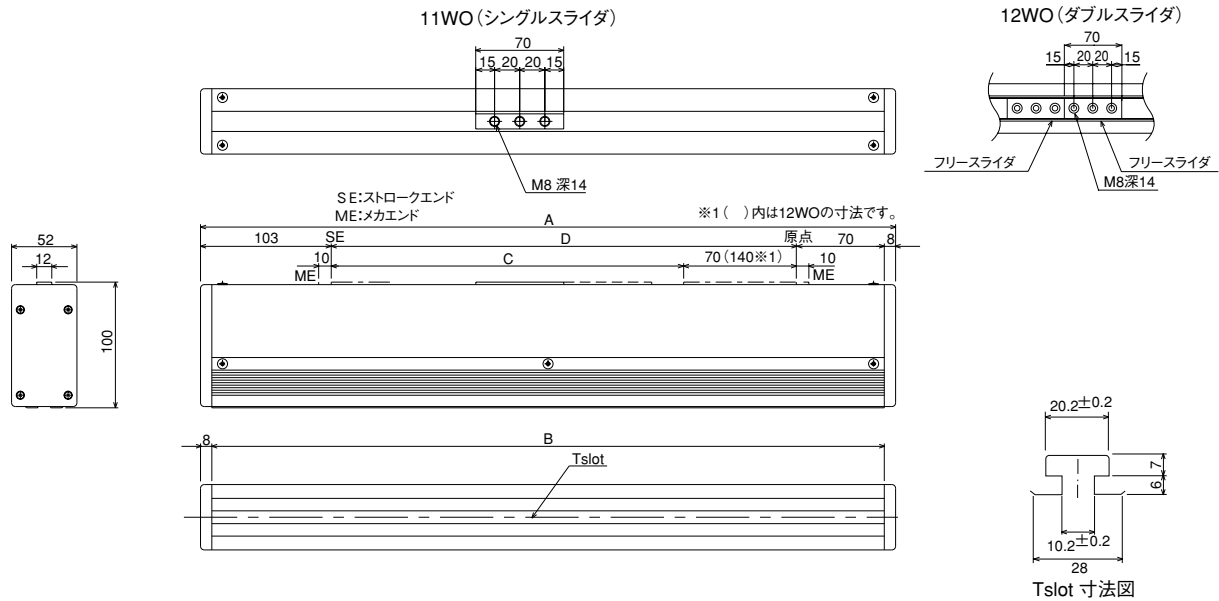
### オプション

名称	型式	参照頁	備考
ステンレスシート仕様(スライダ長200mm)	D1	-	12WOの場合のみ対応
ステンレスシート仕様(スライダ長300mm)	D2		

### 共通仕様

駆動方式	-
バックラッシュ	-
ガイド	リニアガイド
許容負荷モーメント	216ページをご参照下さい
張り出し負荷長	216ページをご参照下さい
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
ケーブル長	-
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH (結露無きこと)

### 寸法図



#### FS-11WO-0

ストローク	300	400	600	800	1000	1500	2000	2500
A	551	651	851	1051	1251	1751	2251	2751
B	535	635	835	1035	1235	1735	2235	2735
C	300	400	600	800	1000	1500	2000	2500
D	370	470	670	870	1070	1570	2070	2570
質量(kg)	4.9	5.6	6.7	8.3	9.6	12.9	16.3	19.6
可搬質量(mm/s)	-							

\*ストロークは100mmごとに用意しております。

#### FS-12WO-0

ストローク	300	400	600	800	1000	1500	2000	2500
A	651	751	951	1151	1351	1851	2351	2851
B	635	735	935	1135	1335	1835	2335	2835
C	330	430	630	830	1030	1530	2030	2530
D	470	570	770	970	1170	1670	2170	2670
質量(kg)	5.6	6.2	7.6	8.9	10.2	13.6	16.9	20.3
可搬質量(mm/s)	-							

\*ストロークは100mmごとに用意しております。

### 適応コントローラ仕様

適応コントローラ	最大制御軸数	接続可能エンコーダ種類	操作方法	電源電圧	掲載頁

商品ガイド  
 ロボット  
 単軸ロボット  
 クリールーム対応  
 防滴対応  
 直交ロボット  
 スカラロボット  
 リニアサーボアクチュエータ  
 超小型電動アクチュエータ  
 ティンブルトップアクチュエータ  
 コントローラ  
 インテグレーション  
 DS  
 SS  
 ISA/ISPA  
 ISD  
 IF  
 FS  
 RS



# FS-LM-400

単軸ロボット 薄型ベルトタイプ 本体幅75mm 400W  
高可搬仕様



タイプ 薄型(幅75mm)    ストローク 1000~3000mm    可搬質量 水平60kg

型式項目 シリーズ-タイプ-エンコーダ種類-モータ出力-ストローク-適応コントローラ-ケーブル長-オプション  
(例) FS-12LM-A-400-3000-T1-S-NM

\*型式項目の内容は149ページをご参照下さい。

### 型式/スペック

型式	エンコーダ種類	モータ出力 (W)	スライダ	ストローク 100mm単位(mm)	速度 (mm/s)	可搬質量(注1)		定格推力(N)	繰り返し位置決め精度(mm)
						水平(kg)	垂直(kg)		
FS-11LM-①-400-②-T1-③-④	アブソリュートインクリメンタル	400	シングル	1000~3000	1~1250	15	水平専用	196	±0.08
FS-12LM-①-400-②-T1-③-④	インクリメンタル		ダブル			60(注2)			

\*上記型式の①はエンコーダ種類、②はストローク、③はケーブル長、④はオプションが入ります。XSEL-P/Qタイプで動作させる場合は、上記型式のT1がT2になります。

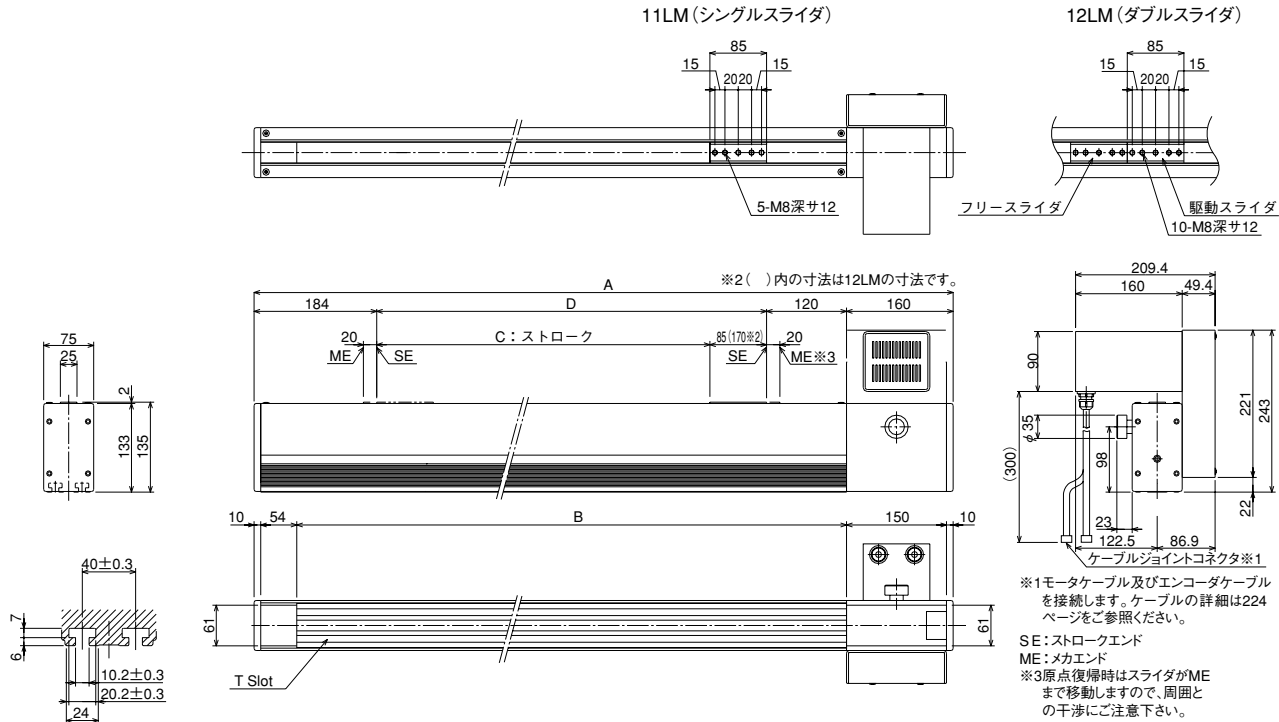
### オプション

名称	型式	参照頁	備考
原点逆仕様	NM	→P221	
モータなし(モータのみなしカバー付)	NQ	—	
モータ位置勝手違い	R	—	
モータ下付き	U	—	

### 共通仕様

駆動方式	タイミングベルト
バックラッシュ	0.1mm以下
ガイド	リニアガイド
許容負荷モーメント	216ページをご参照下さい
張り出し負荷長	216ページをご参照下さい
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理
ケーブル長(注3)	S:3m M:5m X□□:長さ指定
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH(結露無きこと)

### 寸法図



Tslot 寸法図

FS-11LM-400

ストローク	1000	1500	2000	2500	3000
A	1549	2049	2549	3049	3549
B	1325	1825	2325	2825	3325
C	1000	1500	2000	2500	3000
D	1085	1585	2085	2585	3085
質量(kg)	28	34	40	47	53
可搬質量(kg)	15				

\*ストロークは1000~3000mmまで100mmピッチでご用意しております。  
A~D寸法はストロークが100mm長くなる毎に同様に100mm毎長くなります。

FS-12LM-400

ストローク	1000	1500	2000	2500	3000
A	1649	2149	2649	3149	3649
B	1425	1925	2425	2925	3425
C	1015	1515	2015	2515	3015
D	1185	1685	2185	2685	3185
質量(kg)	31	37	43	49	56
可搬質量(kg)	60				



ご注意

(注1)可搬質量は、加速度0.3Gで動作させた時の値です。  
(注2)ストロークが長くなると、可搬質量は低下しますのでご注意ください。(ストローク別の可搬質量は上記表参照)。  
(注3)ケーブル長さは最大30mです。長さ指定はm単位でご記入下さい。  
(例、X08=8m)

\*その他注意事項は145ページをご参照下さい。

# FS-HM-400

単軸ロボット 薄型ベルトタイプ 本体幅75mm 400W 高速仕様



タイプ 薄型(幅75mm)    ストローク 1000~3000mm    可搬質量 水平40kg

■型式項目 シリーズ-タイプ-エンコーダ種類-モータ出力-ストローク-適応コントローラ-ケーブル長-オプション  
 (例) FS-12HM-A-400-3000-T1-S-NM

\*型式項目の内容は149ページをご参照下さい。

### 型式/スペック

型式	エンコーダ種類	モータ出力 (W)	スライダ	ストローク 100mm単位(mm)	速度 (mm/s)	可搬質量(注1)		定格推力(N)	繰り返し位置決め精度(mm)
						水平(kg)	垂直(kg)		
FS-11HM-①-400-②-T1-③-④	アブソリュート	400	シングル	1000~3000	1~2000	10	水平専用	127	±0.08
FS-12HM-①-400-②-T1-③-④	インクリメンタル		ダブル			40(注2)			

\*上記型式の①はエンコーダ種類、②はストローク、③はケーブル長、④はオプションが入ります。XSEL/P/Qタイプで動作させる場合は、上記型式のT1がT2になります。

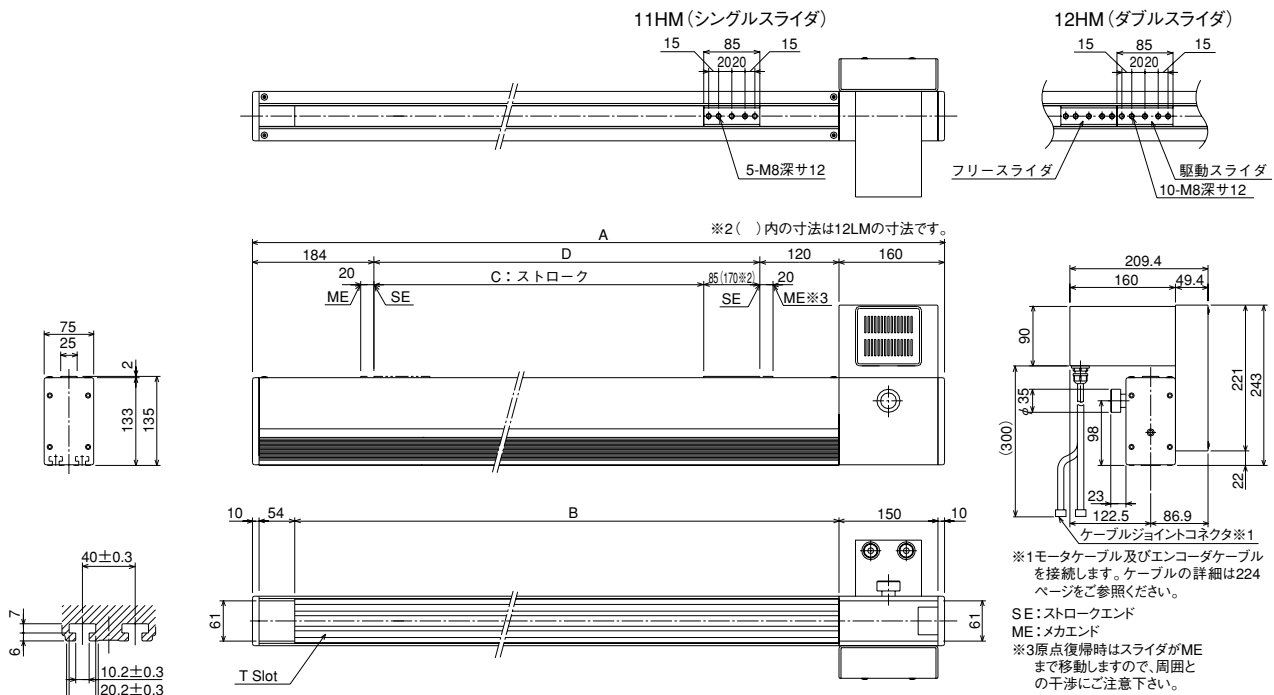
### オプション

名称	型式	参照頁	備考
原点逆仕様	NM	→P221	
モータなし(モータのみなしカバー付)	NQ	-	
モータ位置勝手違い	R	-	
モータ下付き	U	-	

### 共通仕様

駆動方式	タイミングベルト
バックラッシュ	0.1mm以下
ガイド	リニアガイド
許容負荷モーメント	216ページをご参照下さい
張り出し負荷長	216ページをご参照下さい
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理
ケーブル長(注3)	S:3m M:5m X□□:長さ指定
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH(結露無きこと)

### 寸法図



Tslot 寸法図

FS-11HM-400

ストローク	1000	1500	2000	2500	3000
A	1549	2049	2549	3049	3549
B	1325	1825	2325	2825	3325
C	1000	1500	2000	2500	3000
D	1085	1585	2085	2585	3085
質量(kg)	28	34	40	47	53
可搬質量(kg)	10				

FS-12HM-400

ストローク	1000	1500	2000	2500	3000
A	1649	2149	2649	3149	3649
B	1425	1925	2425	2925	3425
C	1015	1515	2015	2515	3015
D	1185	1685	2185	2685	3185
質量(kg)	31	37	43	49	56
可搬質量(kg)	40				

※ストロークは1000~3000mmまで100mmピッチでご用意しております。  
 A~D寸法はストロークが100mm長くなる毎に同様に100mm毎長くなります。

### 適応コントローラ仕様

適応コントローラ	最大制御軸数	接続可能エンコーダ種類	操作方法	電源電圧	掲載頁
X-SEL	4軸	アブソ/インクリ	プログラム	AC100V/AC200V	→P607
E-Con	1軸	アブソ/インクリ	ポジションナー	AC200V	→P587
P-Driver	1軸	インクリ	パルス列	AC200V	→P600



ご注意

(注1)可搬質量は、加速度0.3Gで動作させた時の値です。  
 (注2)ストロークが長くなると、可搬質量は低下しますのでご注意ください。(ストローク別の可搬質量は上記表参照)。  
 (注3)ケーブル長さは最大30mです。長さ指定はm単位でご記入下さい。  
 (例、X08=8m)

※その他注意事項は145ページをご参照下さい。

商品ガイド  
ロボシリンダ

単軸  
ロボット

対応  
クリールム

防滴  
対応

直交  
ロボット

スカ  
ロボット

リニア  
サーボ  
アクチュエータ

超小型  
電動  
アクチュエータ

テープ  
ロボット  
アクチュエータ

コン  
トローラ

イン  
フレーション

DS

SS

ISA/  
ISPA

ISD

IF

FS

RS



# FS-LO 単軸ロボット 本体幅75mm ガイドモジュール



タイプ 薄型(幅75mm)    ストローク 1000~3000mm    可搬質量 -

型式項目 シリーズ-タイプ-モータ出力-ストローク  
 (例) FS-12LO-0-0-3000

\*型式項目の内容は149ページをご参照下さい。

### 型式/スペック

型式	エンコーダ種類	モータ出力 (W)	スライダ	ストローク 100mm単位(mm)	速度 (mm/s)	可搬質量		定格推力 (N)	繰返し位置決め精度 (mm)
						水平 (kg)	垂直 (kg)		
FS-11LO-0-①	-	-	シングル	1000~3000	-	-	-	-	-
FS-12LO-0-②			ダブル						

\*上記型式の①はストロークが入ります。

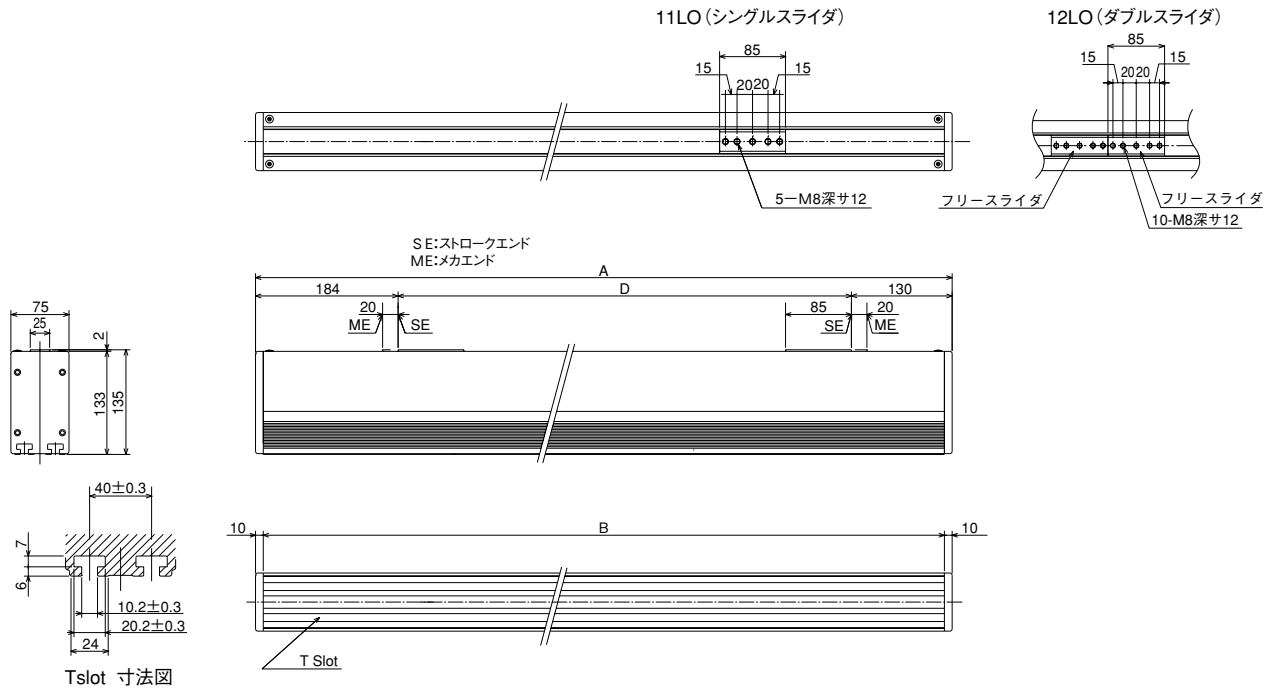
### オプション

名称	型式	参照頁	備考

### 共通仕様

駆動方式	-
バックラッシュ	-
ガイド	リニアガイド
許容負荷モーメント	216ページをご参照下さい
張り出し負荷長	216ページをご参照下さい
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
ケーブル長	-
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH (結露無きこと)

### 寸法図



FS-11LO-0

ストローク	1000	1500	2000	2500	3000
A	1403	1903	2403	2903	3403
B	1379	1879	2379	2879	3379
C	1000	1500	2000	2500	3000
D	1085	1585	2085	2585	3085
質量(kg)	19	25	31	38	44
可搬質量(kg)	-				

FS-12LO-0

ストローク	1000	1500	2000	2500	3000
A	1503	2003	2503	3003	3503
B	1479	1979	2479	2979	3479
C	1015	1515	2015	2525	3025
D	1185	1685	2185	2685	3185
質量(kg)	22	28	34	40	46
可搬質量(kg)	-				

\*ストロークは1000~3000mmまで100mmピッチでご用意しております。  
 A~D寸法はストロークが100mm長くなる毎に同様に100mm延長されます。

### 適応コントローラ仕様

適応コントローラ	最大制御軸数	接続可能エンコーダ種類	操作方法	電源電圧	掲載頁