

ロングストロークと高速移動を実現。



小型・中型  
シリーズ追加

代理店

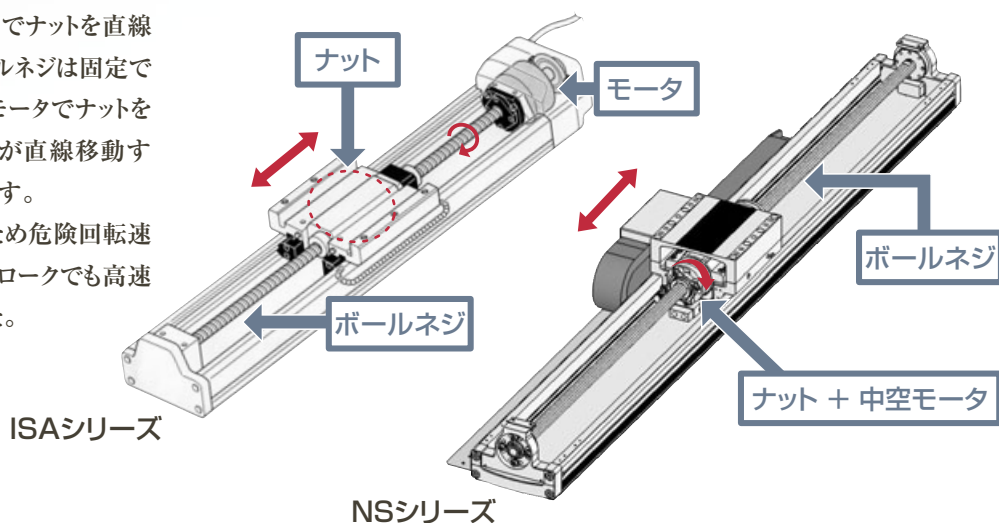
# リニアサーボアクチュエータに迫る高速性と ロングストロークを実現

最高速度2400mm/s、最大加速度1G、  
最大ストローク3000mm



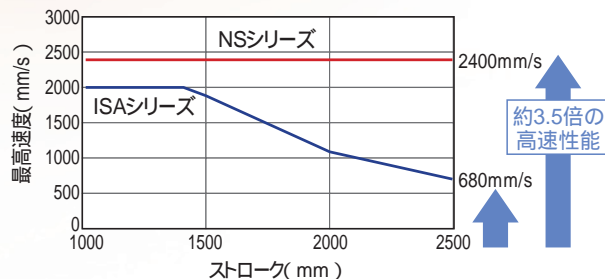
## 1 ボールネジでなくナットを回転させてスライダを移動

ボールネジを回転することでナットを直線移動させるのではなく、ボールネジは固定でスライダに内蔵した中空モータでナットを回転させることでスライダが直線移動する構造のアクチュエータです。ボールネジが回転しないため危険回転速度の影響が少なく、長ストロークでも高速での移動を可能にしました。



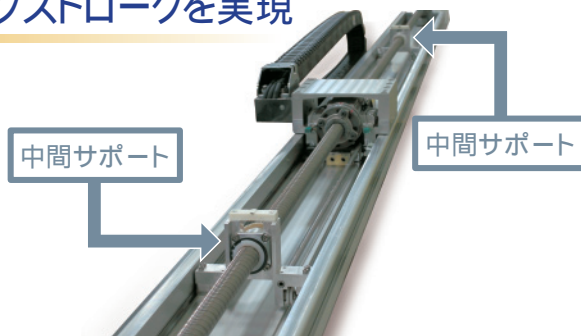
## 2 最高速度2400mm/s、最大加速度1Gの高性能

ハイリード精密ネジ(C5相当)の採用により、最大2400mm/sの高速性能を達成しました。また危険回転速度の影響がない為、最長ストローク(3000mm)でも最大の2400mm/sで移動が可能ですので、サイクルタイムの大幅な短縮が可能です。



## 3 中間サポート機構により3000mmのロングストロークを実現

NSシリーズはISAシリーズで実績のある中間サポート機構を装着することで、ボールネジのたわみを抑え振動を抑制し、ボールネジでは驚異的な3000mmストロークを実現しました。



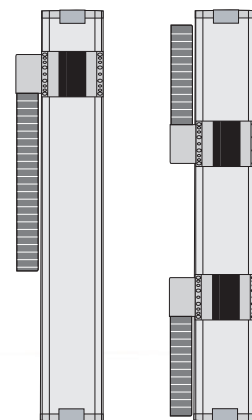
## 4 マルチスライダ対応【衝突防止機能装備】

1軸上で2つのスライダを別々に動作可能なマルチスライダタイプは、省スペース化とタクトタイム短縮に高い効果を発揮します。またスライダ同士の衝突を防止する「衝突防止機能」をXSEL、SSELコントローラーに標準装備しました。



## 5 垂直仕様を設定【ブレーキ標準装備】

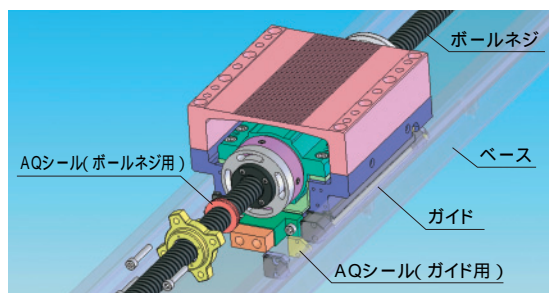
垂直で電源をOFFした際、スライダの落下を防止する保持ブレーキを標準装備した垂直仕様を設定しました。シングルスライダ、マルチスライダの両方が選択可能です。



シングルスライダ マルチスライダ

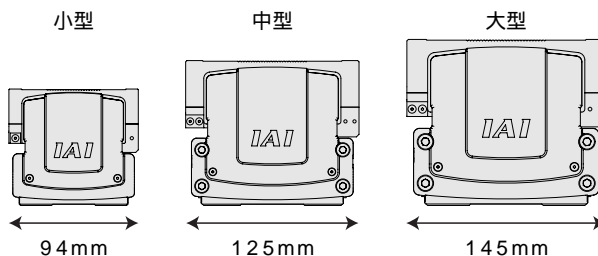
## 6 長期メンテナンスフリーを実現したAQシール標準装備

AQシールは潤滑油を樹脂で固形化した潤滑ユニットです。長期間に渡ってガイド及びボールネジに潤滑油を供給しますので、グリースとの併用で走行5000kmまたは3年の長期メンテナンスフリーが可能になりました。




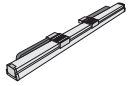


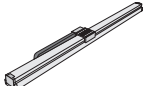

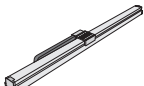
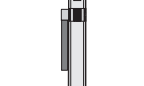


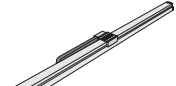
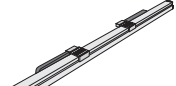
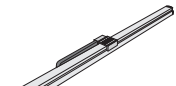
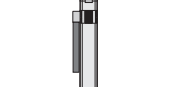


## 7 豊富なバリエーション

サイズ、スライダ種類、設置方向など豊富な品揃え。様々な用途に最適な機種を選定が可能。

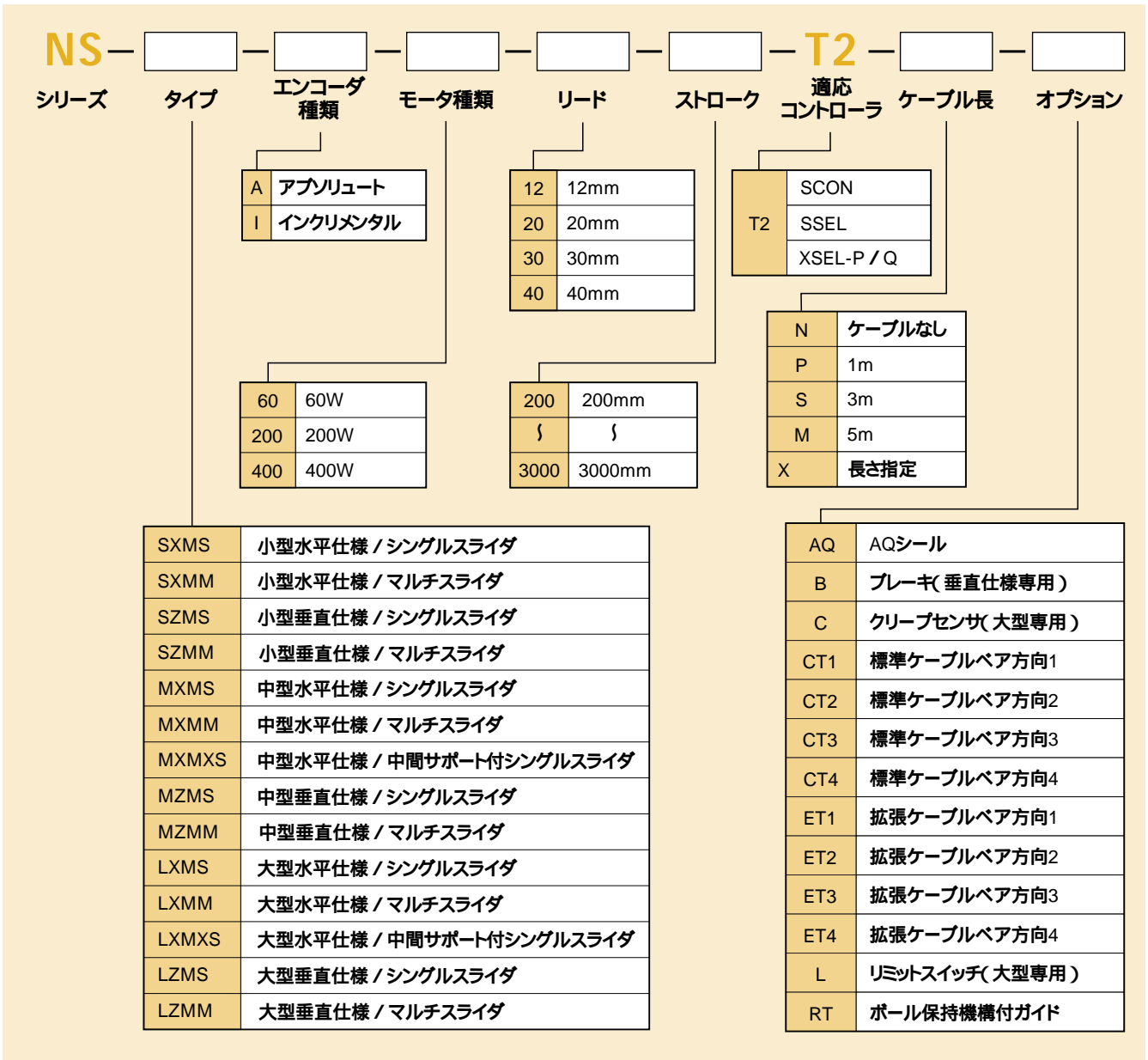


サイズ : 3種類(小型、中型、大型)  
 スライダ : 2種類(シングルスライダ、マルチスライダ)  
 設置方向 : 2種類(水平、垂直)  
 ケーブルペア取り付け方向 : 4方向  
 中間サポート付き用意

# 仕様一覧表

サイズ	種類	スライダ	外観	タイプ	エンコーダ種類	モータ種類 (W)	リード (mm)	ストローク (mm)	定格推力 (N)	最大可搬 (kg)	最高速度 (mm/s)	掲載頁			
小型	水平仕様	シングルスライダ		SXMS	アブソリュート インクリメンタル	60	12	400~800	70.8	15	720	P7			
		マルチスライダ		SXMM				200~800				P8			
	垂直仕様	シングルスライダ		SZMS				400~800		3	600	P9			
		マルチスライダ		SZMM				200~800				P10			
中型	水平仕様	シングルスライダ		MXMS				200	30	500~1500	113.9	25	1800	P11	
		マルチスライダ		MXMM							170.9				40
	水平仕様 / 中間サポート付	シングルスライダ		MXMXS						30	1600~2200	113.9	25	1800	P13
		マルチスライダ		MZMS								170.9			
	垂直仕様	シングルスライダ		MZMS	20	500~800	170.9			6	1000	P14			
		マルチスライダ		MZMM		300~800						P15			
	大型	水平仕様	シングルスライダ		LXMS	400	40			500~2200	170	40	2400	P16	
			マルチスライダ		LXMM						340.1				80
水平仕様 / 中間サポート付		シングルスライダ		LXMXS	40		2300~3000	170	40	2400	P18				
		マルチスライダ		LZMS				340.1				80	1300		
垂直仕様		シングルスライダ		LZMS	20		500~1000	340.1	16	1000	P19				
		マルチスライダ		LZMM			250~950				P20				

# 型式



## 加速度条件による可搬質量表

### 1. 水平設置

タイプ	中間サポート	モータ出力 (W)	リード (mm)	最高速度 (mm/s)	最大加速度 (G)	加速度別可搬質量 (kg)								
						0.3G	0.4G	0.5G	0.6G	0.7G	0.8G	0.9G	1.0G	
小型	無し	60	12	720	0.8	15	7	5	3	1	0.5			
中型	無し	200	30	1800	1.0	25	16	10	6	3.5	2	1	0.5	
			20	1200	0.8	40	28	18	10	5	2.5			
	付き		30	1800	0.3	25								
			20	1200		40								
大型	無し	400	40	2400	1.0	40	30	25	20	17	15	13	10	
			20	1300	80	60	48	40	34	30	27	24		
	付き		40	2400	0.3	40								
			20	1300		80								

### 2. 垂直設置

タイプ	中間サポート	モータ出力 (W)	リード (mm)	最高速度 (mm/s)	最大加速度 (G)	加速度別可搬質量 (kg)							
						0.3G	0.4G	0.5G	0.6G	0.7G	0.8G	0.9G	1.0G
小型	無し	60	12	600	0.7	3	2	1.5	1	0.5			
中型	無し	200	20	1000	0.5	6	4	3					
大型	無し	400	20	1000	0.8	16	12.3	11.1	10.1	9.2	6		

# 本体オプション説明

## AQシール (標準装備)

型式 AQ

### 説明

AQシールは潤滑油を樹脂で固形化した潤滑部材を使用した潤滑ユニットです。  
AQシールがガイド及びボールネジと接触することで潤滑油が供給され、グリースとの併用による相乗効果で長期のメンテナンスフリーが可能になります。(全機種標準装備)

## ブレーキ (垂直仕様に標準装備)

型式 B

### 説明

アクチュエータを垂直で使用する場合に、電源OFF又はサーボOFF時にスライダが落下して取付物を破損しない為の保持機構です。(垂直仕様に標準装備/水平仕様にはブレーキの設定はありません。) MZMS/MZMM/LZMS/LZMMのタイプにはブレーキボックスが付属されます。(P21参照)

## クリープセンサ (大型専用) 小型/中型は非対応です。

型式 C

### 説明

インクリメンタル仕様で原点復帰を行なう際に、原点復帰の時間を短縮するため原点手前まで高速でスライダを移動し、センサを通り過ぎたら速度を落として通常の原点復帰に戻すためのセンサです。センサはアクチュエータ本体内に装着されるため、外観及び外形寸法は変化ありません。

## 標準ケーブルベア取付方向 / 拡張ケーブルベア取付方向

型式 CT1 / CT2 / CT3 / CT4 (標準ケーブルベア取付方向)  
ET1 / ET2 / ET3 / ET4 (拡張ケーブルベア取付方向)

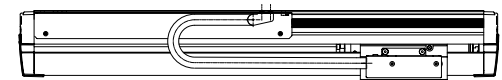
### 説明

ケーブルベアの取付方向を下記の4種類(標準取付方向含む)から選択が可能です。(本体ベースはリーマ穴が右側、長穴が左側になります) また標準のケーブルベアでは容量が足りない場合に、容量を増やした拡張ケーブルベアの選択が可能です。

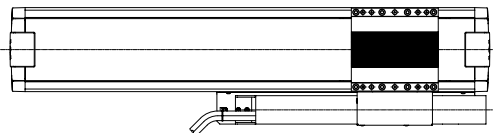
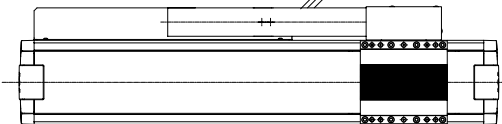
注1. マルチスライダタイプは、ケーブルベアの取付方向は一種類のみです。

注2. NS-S、NS-Mは、拡張ケーブルの選択はできません。

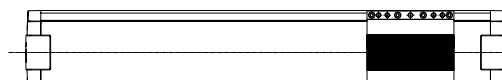
### 【取付方向】



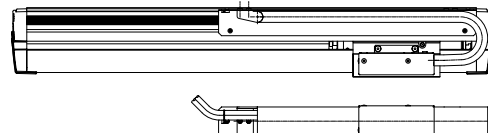
取付方向1(標準)  
標準ケーブルベア:記号CT1  
拡張ケーブルベア:記号ET1



取付方向3(標準原点逆)  
標準ケーブルベア:記号CT3  
拡張ケーブルベア:記号ET3



取付方向2(標準勝手違い)  
標準ケーブルベア:記号CT2  
拡張ケーブルベア:記号ET2



取付方向4(CT2原点逆)  
標準ケーブルベア:記号CT4  
拡張ケーブルベア:記号ET4

原点リミットスイッチ (大型専用) 小型 / 中型は非対応です。

型式 L

説明

NSシリーズの通常の原点復帰動作は、ストップにスライダを押し当てて反転後Z相を検知して原点とする「押し当て方式」を採用しています。この原点復帰動作を押し当てでなく近接センサで感知して反転させるためのオプションがL(原点リミットスイッチ)です。原点リミットスイッチはアクチュエータ本体に装着されるため、外觀及び外形寸法は変化ありません。

ボール保持機構付ガイド (標準装備)

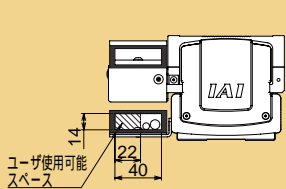
型式 RT

説明

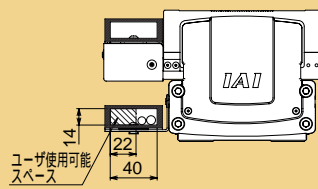
ガイドのボール(鋼球)とボールの間にスペーサ(保持器)を入れることでボール同士の衝突を抑え、長期メンテナンスフリーと長寿命化を実現したボール保持機構です。(全機種標準装備)

## ケーブルベア内寸法

### 小型



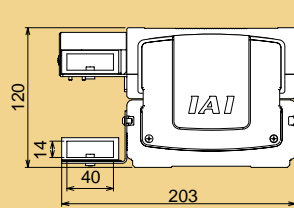
### 中型



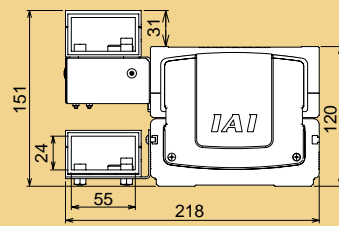
収納するケーブル・ホースの外径、本数について

ケーブル・ホースの外径と内壁との隙間及びケーブル・ホース間の隙間は2mm以上として下さい。  
ケーブル・ホースは外径 12以下とし、水平に並べて使用しお互いに交わらない様に使用して下さい。  
ケーブル・ホースの本数を仕様以上に多く収納すると、ケーブルに無理な力が働き寿命が著しく短くなりますのでご注意下さい。

### 大型



標準ケーブルベア



拡張ケーブルベア

収納するケーブル・ホースの外径、本数について

ケーブル・ホースの外径と内壁との隙間及びケーブル・ホース間の隙間は2mm以上として下さい。  
ケーブル・ホースは標準ケーブルベアが 12以下、拡張ケーブルベアが 16.8以下とし、水平に並べて使用しお互いに交わらない様に使用して下さい。  
ケーブル・ホースの本数を仕様以上に多く収納すると、ケーブルに無理な力が働き寿命が著しく短くなりますのでご注意下さい。

# NS-SXMS

単軸ロボット 小型ナット回転型タイプ 本体幅94mm 60W  
水平仕様 シングルスライダ



型式項目	NS	-	SXMS	-	□	-	60	-	□	-	□	-	T2	-	□	-	AQ	-	□	-	RT
シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	モータ種類	リード	ストローク	通孔コントローラ	ケーブル長	オプション													
A: アブリュート L: インクリメンタル	60: 60W	12: 12mm	400: 400mm SSEL 800: 800mm	T2: SCON SSEL XSEL-P/Q	N: 無し S: 3m M: 5m X: 長さ指定	下記オプション表参照															

## 型式/スペック

型式	エンコーダ種類	モータ出力 (W)	リード (mm)	ストローク (mm)	速度 (mm/s)	加速度(注1)				可搬質量(注1、2)				定格推力 (N)
						水平(G)		垂直(G)		水平(kg)		垂直(kg)		
						定格	最大	定格	最大	定格 加速時	最大 加速時	定格 加速時	最大 加速時	
NS-SXMS-□-60-12-□-T2-□-AQ-□-RT	アブ インクリ	60	12	400~800	720	0.3	0.8	水平専用		15	0.5	水平専用	70.8	

上記型式の□はエンコーダ種類、□はストローク、□はケーブル長、□はオプションが入ります。

## オプション

名称	型式	参照頁	備考
AQシール	AQ	P5	標準装備
標準ケーブルベア取付方向	CT1-CT4	P5	標準取付の場合はCT1を記入
ボール保持機構付ガイド	RT	P6	標準装備

## 共通仕様

駆動方式	ボールネジ	10mm	転造C10相当
繰り返し位置決め精度	±0.02mm		
ロストモーション	0.05mm以下		
ガイド	ベース一体型		
動的許容モーメント(注3)	Ma: 28.4N・m Mb: 40.2N・m Mc: 65.7N・m		
張り出し負荷長	Ma方向: 450mm以下 Mb, Mc方向: 450mm以下		
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理		
ケーブル長(注4)	N: ケーブルなし S: 3m M: 5m X: 長さ指定		
使用周囲温度	0~40、85%RH以下(結露無きこと)		

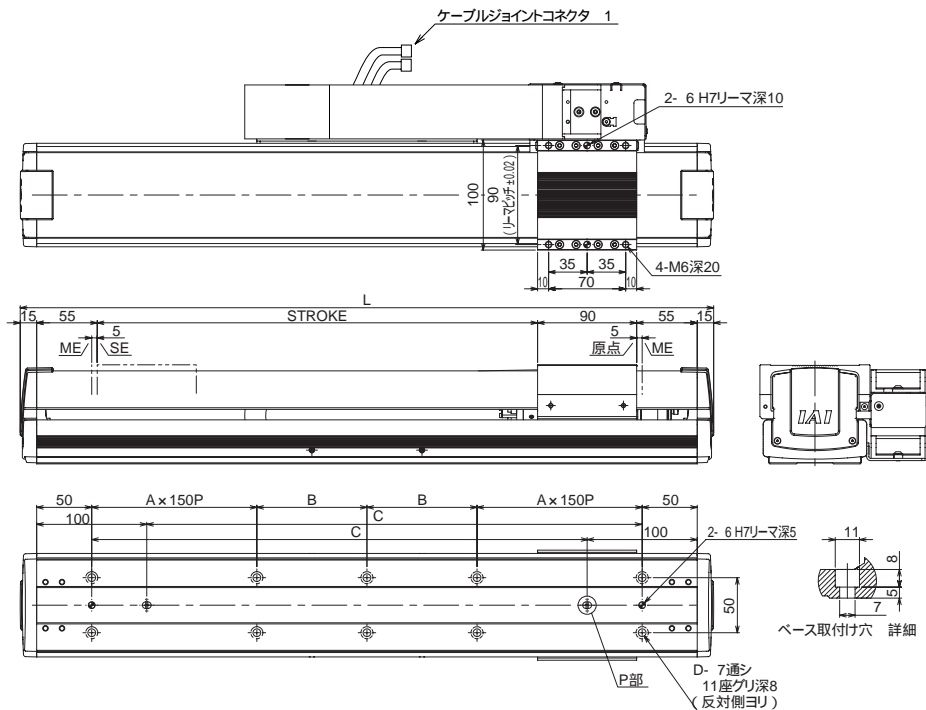
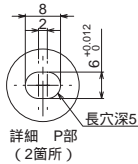
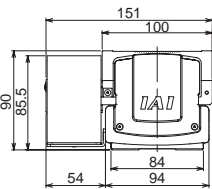
## 寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。

2次元  
CAD

- モーターケーブル及びエンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は22ページをご参照下さい。

SE: ストロークエンド  
ME: メカエンド



ケーブルベア内寸法は6ページをご参照下さい。

ストローク	400	500	600	700	800
L	630	730	830	930	1030
A	1	1	1	2	2
B	100	150	200	100	150
C	450	550	650	750	850
D	10	10	10	14	14
質量(kg)	5.8	6.5	7.1	7.8	8.4

## 適応コントローラ仕様

適応コントローラ	最大制御軸数	接続可能エンコーダ種類	操作方法	電源電圧
X-SEL-P/Q	6軸	アブソ/インクリ	プログラム	三相/单相 AC200V
SSEL	2軸			单相AC 100/200V
SCON	1軸		ポジションナー パルス列制御	



ご注意

- (注1) 加速度と可搬質量の関係については、4ページをご参照下さい。  
 (注2) 可搬質量は最高速度で動作させた時の値です。  
 (注3) 10,000km走行寿命の場合です。  
 (注4) ケーブル長さは最大30mです。長さ指定はm単位でご記入下さい。  
 (例・X08=8m)



# NS-SXMM

単軸ロボット 小型ナット回転型タイプ 本体幅94mm 60W  
水平仕様 マルチスライダ



型式項目 NS - SXMM - □ - 60 - □ - □ - T2 - □ - AQ - CT1 - RT

シリーズ タイプ エンコーダ種類 モータ種類 リード ストローク 巻コントローラ ケーブル長  
A: アブリュート I: インクリメンタル 60:60W 12:12mm 200:200mm S: 無し N: 無し  
SSEL SSEL S: 3m S: 3m  
800:800mm XSEL-P/Q XSEL-P/Q M: 5m M: 5m  
X X : 長さ指定

下記オプション表参照

## 型式/スペック

型式	エンコーダ種類	モータ出力 (W)	リード (mm)	ストローク (mm)	速度 (mm/s)	加速度(注1)				可搬質量(注1、2)				定格推力 (N)
						水平(G)		垂直(G)		水平(kg)		垂直(kg)		
						定格	最大	定格	最大	定格	最大	定格	最大	
NS-SXMM-□-60-12-□-T2-□-AQ-□-RT	アブソインクリ	60	12	200~800	720	0.3	0.8	水平専用	15	0.5	水平専用	70.8		

上記型式の□はエンコーダ種類、□はストローク、□はケーブル長、□はオプションが入ります。

## オプション

名称	型式	参照頁	備考
AQシール	AQ	P5	標準装備
標準ケーブルベア取付方向	CT1	P5	標準でCT1となります
ボール保持機構付ガイド	RT	P6	標準装備

## 共通仕様

駆動方式	ボールネジ 10mm 転造C10相当
繰返し位置決め精度	±0.02mm
ロストモーション	0.05mm以下
ガイド	ベース一体型
動的許容モーメント(注3)	Ma:2.84N・m Mb:40.2N・m Mc:65.7N・m
張り出し負荷長	Ma方向:450mm以下 Mb,Mc方向:450mm以下
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理
ケーブル長(注4)	N:ケーブルなし S:3m M:5m X:長さ指定
使用周囲温度	0~40℃、85%RH以下(結露無きこと)

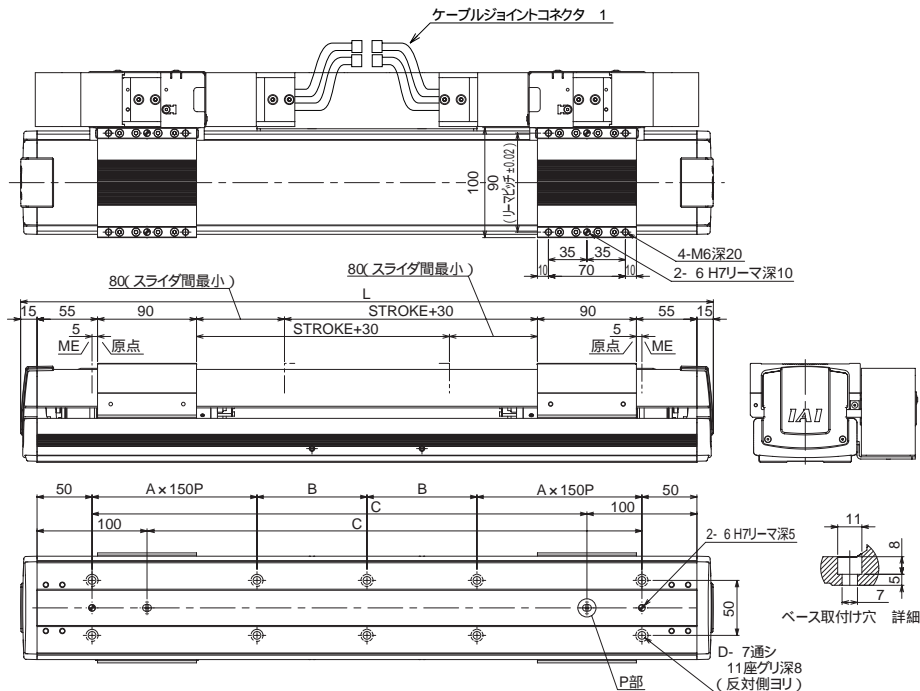
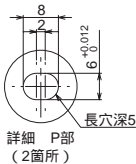
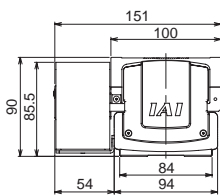
## 寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。

2次元 CAD

1 モータケーブル及びエンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は22ページをご参照下さい。

SE: ストロークエンド  
ME: メカエンド



ケーブルベア内寸法は6ページをご参照下さい。

ストローク	200	300	400	500	600	700	800
L	630	730	830	930	1030	1130	1230
A	1	1	1	2	2	2	2
B	100	150	200	100	150	200	100
C	450	550	650	750	850	950	1050
D	10	10	10	14	14	14	18
質量(kg)	7.5	8.1	8.7	9.4	10.0	10.7	11.3

## 適応コントローラ仕様

適応コントローラ	最大制御軸数	接続可能エンコーダ種類	操作方法	電源電圧
X-SEL-P/Q	6軸	アブソ/インクリ	プログラム	三相/单相 AC200V
SSEL	2軸			单相AC 100/200V
SCON	1軸		ポジションパルス列制御	

注) マルチスライダを動作するには2軸コントローラが必要です。SCONの場合は2台コントローラが必要になります。(但しSCONには衝突防止機能がありませんのでご注意ください)



ご注意

(注1) 加速度と可搬質量の関係については、4ページをご参照下さい。  
(注2) 可搬質量は最高速度で動作させた時の値です。  
(注3) 10,000km走行寿命の場合です。  
(注4) ケーブル長さは最大30mです。長さ指定はm単位でご記入下さい。(例・X08=8m)

# NS-SZMS

単軸ロボット 小型ナット回転型タイプ 本体幅94mm 60W  
垂直仕様 シングルサイダ



型式項目 NS - SZMS - □ - 60 - □ - □ - T2 - □ - AQ - B - □ - RT

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	モータ種類	リード	ストローク	巻回コイルラ	ケーブル長	下記オプション表参照
A: アプリュード I: インクリメンタル	60: 60W	12: 12mm	400: 400mm 5: SSEL 800: 800mm	T2: SCON SSEL XSEL-P/Q	N: なし S: 3m M: 5m X: 長さ指定			

## 型式/スペック

型式	エンコーダ種類	モータ出力 (W)	リード (mm)	ストローク (mm)	速度 (mm/s)	加速度(注1)				可搬質量(注1、2)				定格推力 (N)
						水平(G)		垂直(G)		水平(kg)		垂直(kg)		
						定格	最大	定格	最大	定格	最大	定格	最大	
NS-SZMS-□-60-12-□-T2-□-AQ-□-RT	アプソインクリ	60	12	400~800	600	垂直専用		0.3	0.7	垂直専用	3	0.5	70.8	

上記型式の□はエンコーダ種類、□はストローク、□はケーブル長、□はオプションが入ります。

## オプション

名称	型式	参照頁	備考
AQシール	AQ	P5	標準装備
ブレーキ	B	P5	標準装備
標準ケーブルベア取付方向	CT1-CT4	P5	標準取付の場合はCT1を記入
ボール保持機構付ガイド	RT	P6	標準装備

## 共通仕様

駆動方式	ボールネジ	10mm	転造C10相当
繰り返し位置決め精度	±0.02mm		
ロストモーション	0.05mm以下		
ガイド	ベース一体型		
動的許容モーメント(注3)	Ma: 28.4N・m Mb: 40.2N・m Mc: 33.3N・m		
張り出し負荷長	Ma方向: 450mm以下 Mb, Mc方向: 450mm以下		
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理		
ケーブル長(注4)	N: ケーブルなし S: 3m M: 5m X: 長さ指定		
使用周囲温度	0~40℃、85%RH以下(結露無きこと)		

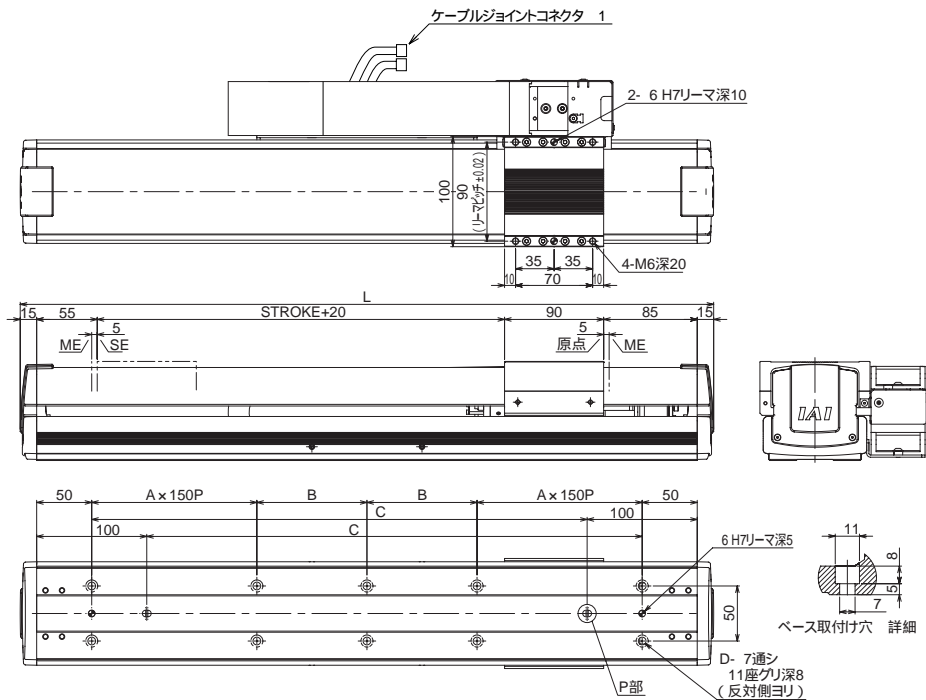
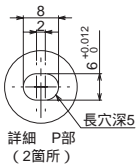
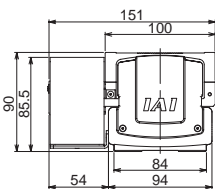
## 寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。

2次元 CAD

1 モーターケーブル及びエンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は22ページをご参照下さい。

SE: ストロークエンド  
ME: メカエンド



ケーブルベア内寸法は6ページをご参照下さい。

ストローク	400	500	600	700	800
L	680	780	880	980	1080
A	1	1	1	2	2
B	125	175	225	125	175
C	500	600	700	800	900
D	10	10	10	14	14
質量(kg)	6.2	6.8	7.4	8.1	8.7

## 適応コントローラ仕様

適応コントローラ	最大制御軸数	接続可能エンコーダ種類	操作方法	電源電圧
X-SEL-P/Q	6軸	アプソインクリ	プログラム	三相/单相 AC200V
SSEL	2軸			单相AC 100/200V
SCON	1軸		ポジションナーバルス列制御	



ご注意

(注1) 加速度と可搬質量の関係については、4ページをご参照下さい。  
(注2) 可搬質量は最高速度で動作させた時の値です。  
(注3) 10,000km走行寿命の場合です。  
(注4) ケーブル長さは最大30mです。長さ指定はm単位でご記入下さい。(例: X08=8m)

# NS-SZMM

単軸ロボット 小型ナット回転型タイプ 本体幅94mm 60W  
垂直仕様 マルチスライダ



型式項目 NS - SZMM - □ - 60 - □ - □ - T2 - □ - AQ - B - CT1 - RT

シリーズ タイプ エンコーダ種類 モータ種類 リード ストローク 巻コイルラ ケーブル長  
A: アブリュート 60: 60W 12: 12mm 200: 200mm T2: SCON N: 無し  
1: インクリメンタル SSEL S: 3m  
800: 800mm XSEL-P/Q M: 5m  
X : 長さ指定

下記オプション表参照

## 型式/スペック

型式	エンコーダ種類	モータ出力 (W)	リード (mm)	ストローク (mm)	速度 (mm/s)	加速度(注1)				可搬質量(注1、2)				定格推力 (N)		
						水平(G)		垂直(G)		水平(kg)		垂直(kg)				
						定格	最大	定格	最大	定格	最大	定格	最大			
NS-SZMM-□-60-12-□-T2-□-AQ-□-RT	アブ インクリ	60	12	200~800	600	垂直専用				0.3	0.7	垂直専用		3	0.5	70.8

上記型式の□はエンコーダ種類、□はストローク、□はケーブル長、□はオプションが入ります。

## オプション

名称	型式	参照頁	備考
AQシール	AQ	P5	標準装備
ブレーキ	B	P5	標準装備
標準ケーブルベア取付方向	CT1	P5	標準でCT1となります
ボール保持機構付ガイド	RT	P6	標準装備

## 共通仕様

駆動方式	ボールネジ 10mm 転造C10相当
繰返し位置決め精度	±0.02mm
ロストモーション	0.05mm以下
ガイド	ベース一体型
動的許容モーメント(注3)	Ma: 28.4N・m Mb: 40.2N・m Mc: 33.3N・m
張り出し負荷長	Ma方向: 450mm以下 Mb, Mc方向: 450mm以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
ケーブル長(注4)	N: ケーブルなし S: 3m M: 5m X : 長さ指定
使用周囲温度	0~40℃、85%RH以下(結露無きこと)

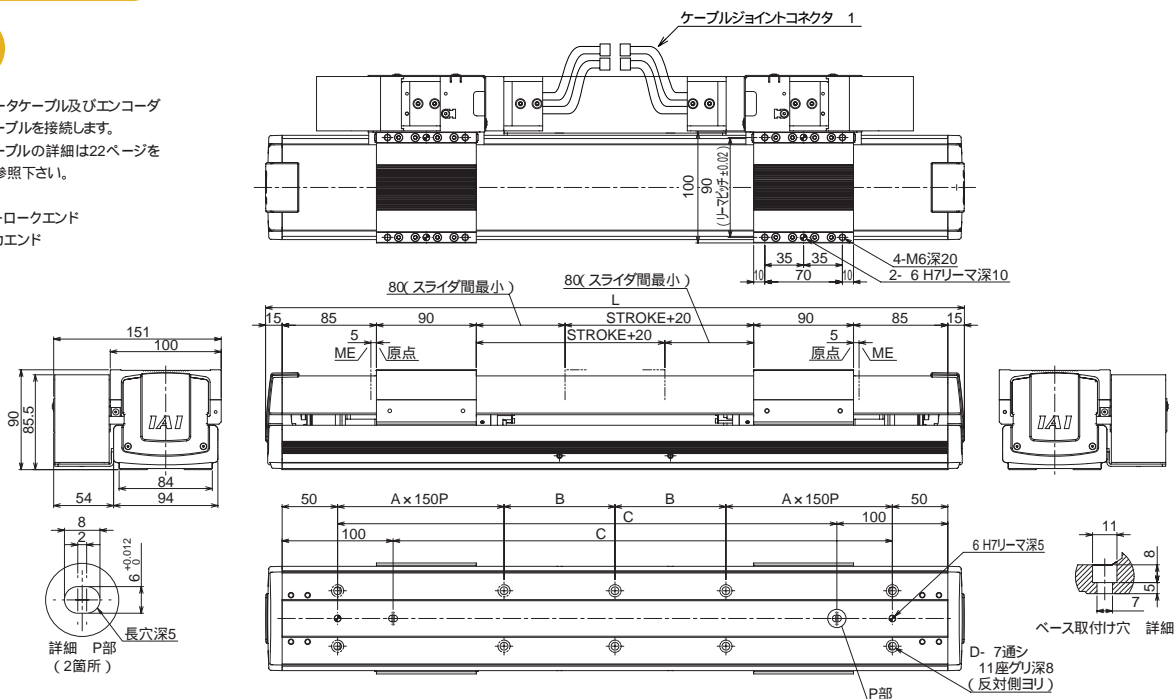
## 寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。

2次元  
CAD

1 モータケーブル及びエンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は22ページをご参照下さい。

SE: ストロークエンド  
ME: メカエンド



ケーブルベア内寸法は6ページをご参照下さい。

ストローク	200	300	400	500	600	700	800
L	680	780	880	980	1080	1180	1280
A	1	1	1	2	2	2	3
B	125	175	225	125	175	225	125
C	500	600	700	800	900	1000	1100
D	10	10	10	14	14	14	18
質量(kg)	7.7	8.4	9.0	9.7	10.3	10.9	11.6

## 適応コントローラ仕様

適応コントローラ	最大制御軸数	接続可能エンコーダ種類	操作方法	電源電圧
X-SEL-P/Q	6軸	アブソ/インクリ	プログラム	三相/单相 AC200V
SSEL	2軸			单相AC 100/200V
SCON	1軸		ポジションナーバルス列制御	

注) マルチスライダを動作するには2軸コントローラが必要です。SCONの場合は2台コントローラが必要になります。(但しSCONには衝突防止機能がありませんのでご注意ください)



ご注意

(注1) 加速度と可搬質量の関係については、4ページをご参照下さい。  
(注2) 可搬質量は最高速度で動作させた時の値です。  
(注3) 10,000km走行寿命の場合です。  
(注4) ケーブル長さは最大30mです。長さ指定はm単位でご記入下さい。(例・X08=8m)

# NS-MXMS

単軸ロボット 中型ナット回転型タイプ 本体幅125mm 200W  
水平仕様 シングルスライダ



型式項目	NS	-	MXMS	-	□	-	200	-	□	-	□	-	T2	-	□	-	AQ	-	□	-	RT
シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	モータ種類	リード	ストローク	通孔コントローラ	ケーブル長	オプション													
A: アブリアート I: インクリメンタル	200:200W	30:30mm 20:20mm	500:500mm 1500:1500mm	T2:SCON SSEL XSEL-P/Q X	N:無し S:3m M:5m X:長さ指定	下記オプション表参照															

## 型式/スペック

型式	エンコーダ種類	モータ出力 (W)	リード (mm)	ストローク (mm)	速度 (mm/s)	加速度(注1)				可搬質量(注1、2)				定格推力 (N)
						水平(G)		垂直(G)		水平(kg)		垂直(kg)		
						定格	最大	定格	最大	定格	最大	定格	最大	
NS-MXMS-□-200-30-□-T2-□-AQ-□-RT	アブ インクリ	200	30	500~1500	1800	0.3	1.0	水平専用		2.5	0.5	水平専用		113.9
20			1200		0.3	0.8	4.0	2.5	170.9					

上記型式の□はエンコーダ種類、□はストローク、□はケーブル長、□はオプションが入ります。

## オプション

名称	型式	参照頁	備考
AQシール	AQ	P5	標準装備
標準ケーブルベア取付方向	CT1-CT4	P5	標準取付の場合はCT1を記入
ボール保持機構付ガイド	RT	P6	標準装備

## 共通仕様

駆動方式	ボールネジ	16mm	転造C5相当
繰返し位置決め精度	±0.01mm		
ロストモーション	0.02mm以下		
ガイド	ベース一体型		
動的許容モーメント(注3)	Ma:69.6N・m	Mb:99.0N・m	Mc:161.7N・m
張り出し負荷長	Ma方向:600mm以下 Mb,Mc方向:600mm以下		
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理		
ケーブル長(注4)	N:ケーブルなし S:3m M:5m X:長さ指定		
使用周囲温度	0~40、85%RH以下(結露無きこと)		

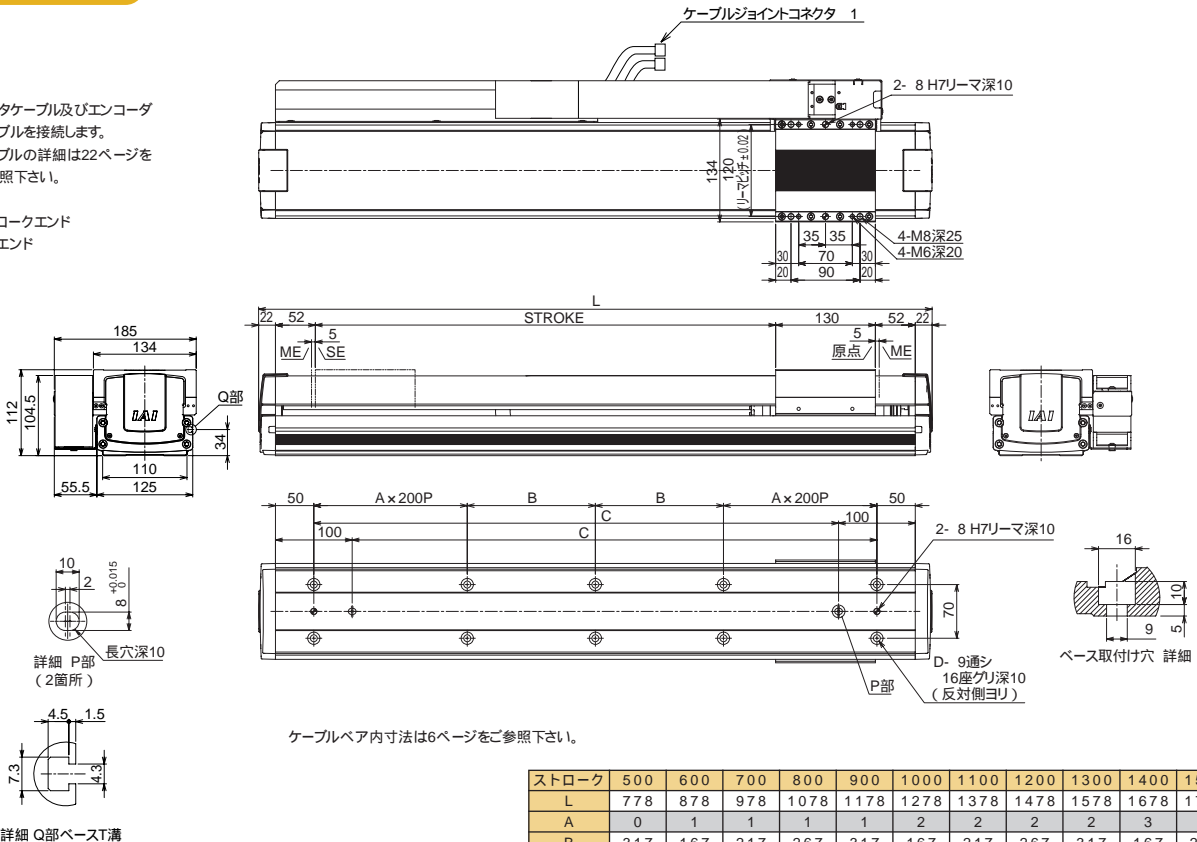
## 寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。

2次元  
CAD

- モーターケーブル及びエンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は22ページをご参照下さい。

SE: ストロークエンド  
ME: メカエンド



ケーブルベア内寸法は6ページをご参照下さい。

ストローク	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500
L	778	878	978	1078	1178	1278	1378	1478	1578	1678	1778
A	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3
B	317	167	217	267	317	167	217	267	317	167	217
C	584	684	784	884	984	1084	1184	1284	1384	1484	1584
D	6	10	10	10	10	14	14	14	14	18	18
質量(kg)	11.9	13.1	14.4	15.6	16.8	18.0	19.3	20.5	21.7	23.0	24.2

## 適応コントローラ仕様

適応コントローラ	最大制御軸数	接続可能エンコーダ種類	操作方法	電源電圧
X-SEL-P/Q	6軸	アブソ/インクリ	プログラム	三相/单相 AC200V
SSEL	2軸			单相AC 100/200V
SCON	1軸		ポジションナバルス列制御	



ご注意

- (注1) 加速度と可搬質量の関係については、4ページをご参照下さい。
- (注2) 可搬質量は最高速度で動作させた時の値です。
- (注3) 10,000km走行寿命の場合です。
- (注4) ケーブル長さは最大30mです。長さ指定はm単位でご記入下さい。(例: X08=8m)
- (注5) ロングストローク(1300mm以上)の軸を天吊りで使用した場合、本体のカバーが下に垂れてスライダと接触する場合がありますので、そのような使用の際は、事前に弊社営業にご相談下さい。

# NS-MXMM

単軸ロボット 中型ナット回転型タイプ 本体幅125mm 200W  
水平仕様 マルチスライダ



型式項目 NS - MXMM - □ - 200 - □ - □ - T2 - □ - AQ - CT1 - RT

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	モータ種類	リード	ストローク	軌道コントローラ	ケーブル長	
A: アブソリュート I: インクリメンタル	200:200W	30:30mm 20:20mm	300:300mm 1500:1500mm	T2:SCON SSEL XSEL-P/Q	N:無し S:3m M:5m X:長さ指定		下記オプション表参照	

## 型式/スペック

型式	エンコーダ種類	モータ出力 (W)	リード (mm)	ストローク (mm)	速度 (mm/s)	加速度(注1)				可搬質量(注1、2)				定格推力 (N)
						水平 (G)		垂直 (G)		水平 (kg)		垂直 (kg)		
						定格	最大	定格	最大	定格	最大	定格	最大	
NS-MXMM-□-200-30-□-T2-□-AQ-□-RT	アブソ	200	30	300~1500	1800	0.3	1.0	水平専用	25	0.5	水平専用	113.9		
NS-MXMM-□-200-20-□-T2-□-AQ-□-RT	インクリ		20		1200	0.3	0.8		40	2.5		170.9		

上記型式の□はエンコーダ種類、□はストローク、□はケーブル長、□はオプションが入ります。

## オプション

名称	型式	参照頁	備考
AQシール	AQ	P5	標準装備
標準ケーブルベア取付方向	CT1	P5	標準でCT1となります
ボール保持機構付ガイド	RT	P6	標準装備

## 共通仕様

駆動方式	ボールネジ 16mm 軌道C5相当
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロストモーション	0.02mm以下
ガイド	ベース一体型
動的許容モーメント(注3)	Ma:69.6N・m Mb:99.0N・m Mc:161.7N・m
張り出し負荷長	Ma方向:600mm以下 Mb,Mc方向:600mm以下
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理
ケーブル長(注4)	N:ケーブルなし S:3m M:5m X:長さ指定
使用周囲温度	0~40℃、85%RH以下(結露無きこと)

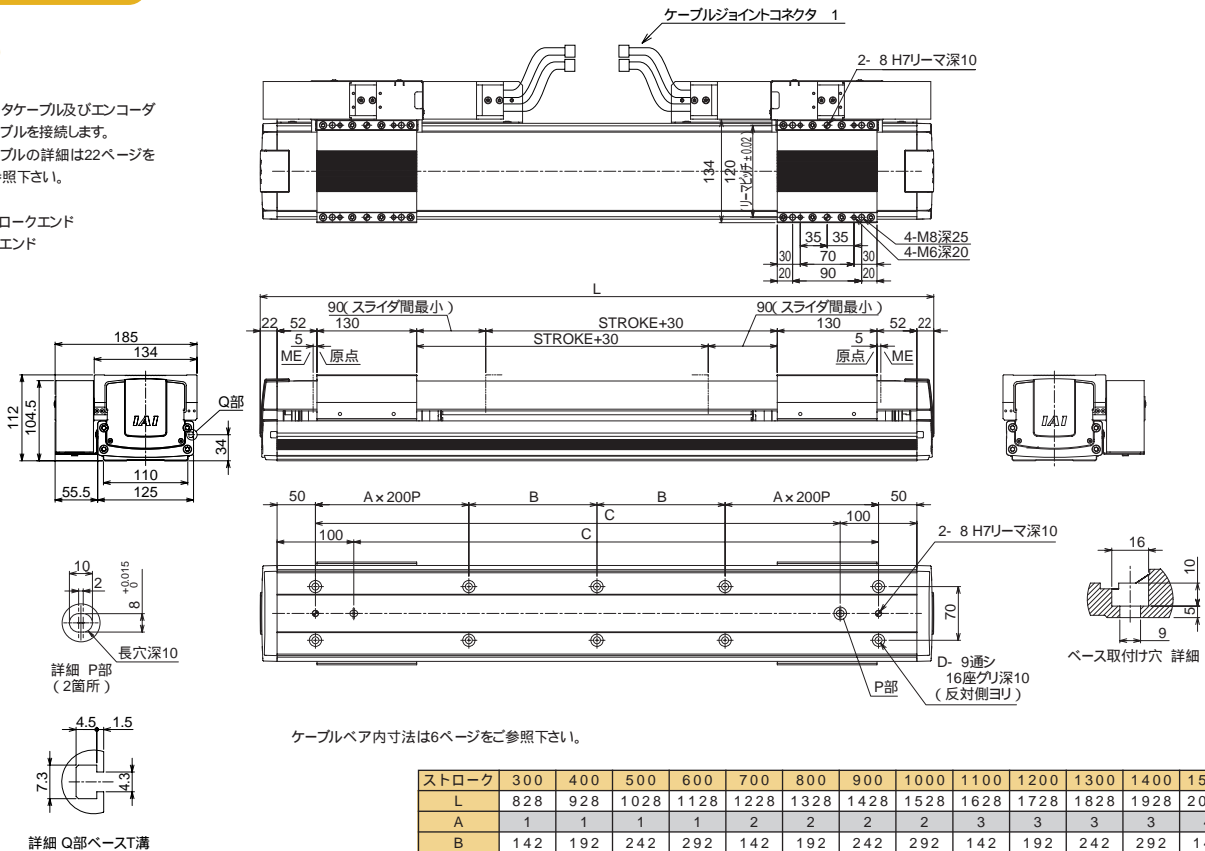
## 寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。

2次元 CAD

1 モータケーブル及びエンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は22ページをご参照下さい。

SE: ストロークエンド  
ME: メカエンド



ストローク	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500
L	828	928	1028	1128	1228	1328	1428	1528	1628	1728	1828	1928	2028
A	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4
B	142	192	242	292	142	192	242	292	142	192	242	292	142
C	634	734	834	934	1034	1134	1234	1334	1434	1534	1634	1734	1834
D	10	10	10	10	14	14	14	14	18	18	18	18	22
質量 (kg)	15.6	16.8	18	19.2	20.5	21.7	22.9	24.2	25.4	26.6	27.9	29.1	30.3

## 適応コントローラ仕様

適応コントローラ	最大制御軸数	接続可能エンコーダ種類	操作方法	電源電圧
X-SEL-P/Q	6軸	アブソ/インクリ	プログラム	三相/单相 AC200V
SSEL	2軸			单相AC 100/200V
SCON	1軸			

注) マルチスライダを動作するには2軸コントローラが必要です。SCONの場合は2台コントローラが必要になります。(但しSCONには衝突防止機能がありませんのでご注意ください)



ご注意

(注1) 加速度と可搬質量の関係については、4ページをご参照下さい。  
(注2) 可搬質量は最高速度で動作させた時の値です。  
(注3) 10,000km走行寿命の場合です。  
(注4) ケーブル長さは最大30mです。長さ指定はm単位でご記入下さい。(例・X08=8m)  
(注5) ロングストローク(1300mm以上)の軸を天吊りで使用した場合、本体のカバーが下に垂れてスライダと接触する場合がありますので、そのような使用の際は、事前に弊社営業にご相談下さい。

# NS-MXMXS

単軸ロボット 中型ナット回転型タイプ 本体幅125mm 200W  
水平仕様 中間サポート付 シングルスライダ



型式項目	NS	-MXMXS-	□	-200-	□	-□-	T2	-□-	AQ	□	-RT
シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	モータ種類	リード	ストローク	通孔コトロラ	ケーブル長	オプション			
		A:アプリアウト I:インクリメンタル	200:200W	30:30mm 20:20mm	1600:1600mm SSEL 2200:2200mm	T2:SCON SSEL XSEL-P/Q	N:無し S:3m M:5m X:長さ指定	下記オプション表参照			

## 型式/スペック

型式	エンコーダ種類	モータ出力 (W)	リード (mm)	ストローク (mm)	速度 (mm/s)	加速度(注1)				可搬質量(注1、2)				定格推力 (N)
						水平(G)		垂直(G)		水平(kg)		垂直(kg)		
						定格	最大	定格	最大	定格	最大	定格	最大	
NS-MXMXS-□-200-30-□-T2-□-AQ-□-RT	アプリアウト インクリ	200	30	1600~2200	1800	0.3	水平専用		25	水平専用		113.9		
NS-MXMXS-□-200-20-□-T2-□-AQ-□-RT			20		1200	0.3	40		170.9					

上記型式の□はエンコーダ種類、□はストローク、□はケーブル長、□はオプションが入ります。

## オプション

名称	型式	参照頁	備考
AQシール	AQ	P5	標準装備
標準ケーブルベア取付方向	CT1-CT4	P5	標準取付の場合はCT1を記入
ボール保持機構付ガイド	RT	P6	標準装備

## 共通仕様

駆動方式	ボールネジ	16mm	転造C5相当
繰り返し位置決め精度	±0.01mm		
ロストモーション	0.02mm以下		
ガイド	ベア一体型		
動的許容モーメント(注3)	Ma:69.6N・m Mb:99.0N・m Mc:161.7N・m		
張り出し負荷長	Ma方向:600mm以下 Mb,Mc方向:600mm以下		
ベア	材質:アルミ 白色アルマイト処理		
ケーブル長(注4)	N:ケーブルなし S:3m M:5m X:長さ指定		
使用周囲温度	0~40℃、85%RH以下(結露無きこと)		

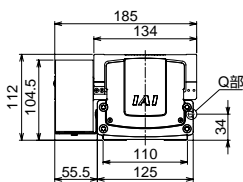
## 寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。

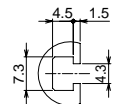
2次元  
CAD

1 モータケーブル及びエンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は22ページをご参照下さい。

SE: ストロークエンド  
ME: メカエンド

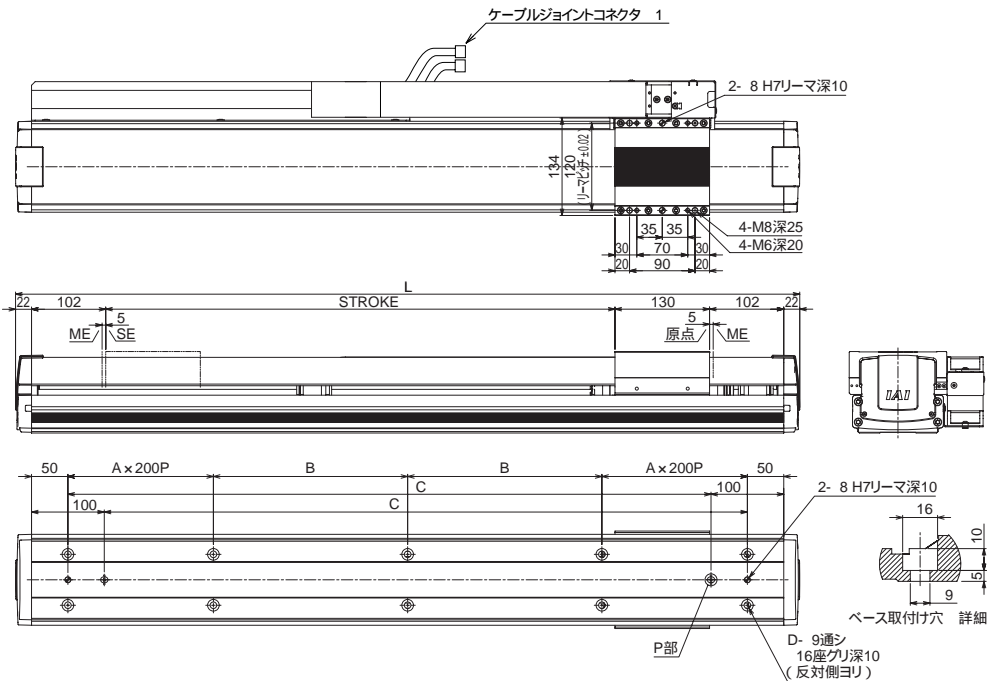


詳細 P部  
(2箇所)  
長穴深10



詳細 Q部ベア溝

注 中間サポート付きはその構造上、水平横立て方向及び垂直方向での使用は出来ません。



ケーブルベア内寸法は6ページをご参照下さい。

ストローク	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200
L	1978	2078	2178	2278	2378	2478	2578
A	3	4	4	4	4	5	5
B	317	167	217	267	317	167	217
C	1784	1884	1984	2084	2184	2284	2384
D	18	22	22	22	22	26	26
質量(kg)	26.2	27.5	28.7	29.9	31.2	32.4	33.6

## 適応コントローラ仕様

適応コントローラ	最大制御軸数	接続可能エンコーダ種類	操作方法	電源電圧
X-SEL-P/Q	6軸	アプリアウト インクリ	プログラム ポジションナー パルス列制御	三相/单相 AC200V
SSEL	2軸			单相AC 100/200V
SCON	1軸			



ご注意

(注1) 加速度は最大が0.3Gとなります。  
 (注2) 可搬質量は最高速度で動作させた時の値です。  
 (注3) 10,000km走行寿命の場合です。  
 (注4) ケーブル長さは最大30mです。長さ指定はm単位でご記入下さい。(例: X08=8m)  
 (注5) ロングストローク(1300mm以上)の軸を天吊りで使用した場合、本体のカバーが下に垂れてスライダと接触する場合がありますので、そのような使用の際は、事前に弊社営業にご相談下さい。

# NS-MZMS

単軸ロボット 中型ナット回転型タイプ 本体幅125mm 200W  
垂直仕様 シングルスライダ



型式項目	NS	- MZMS -	□	- 200 -	□	- □ -	T2	- □ -	AQ	- B -	□	- RT
シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	モータ種類	リード	ストローク	巻コトロー	ケーブル長	下記オプション表参照				
A: アブリュート I: インクリメンタル	200: 200W	20: 20mm	500: 500mm S 800: 800mm	T2: SCON SSEL XSEL-P/Q X	N: 無し S: 3m M: 5m X: 長さ指定							

## 型式/スペック

型式	エンコーダ種類	モータ出力 (W)	リード (mm)	ストローク (mm)	速度 (mm/s)	加速度(注1)				可搬質量(注1、2)				定格推力 (N)
						水平(G)		垂直(G)		水平(kg)		垂直(kg)		
						定格	最大	定格	最大	定格	最大	定格	最大	
NS-MZMS-□-200-20-□-T2-□-AQ-□-RT	アブソインクリ	200	20	500~800	1000	垂直専用		0.3	0.5	垂直専用		6	3	170.9

上記型式の□はエンコーダ種類、□はストローク、□はケーブル長、□はオプションが入ります。

## オプション

名称	型式	参照頁	備考
AQシール	AQ	P5	標準装備
ブレーキ( )	B	P5	標準装備
標準ケーブルベア取付方向	CT1-CT4	P5	標準取付の場合はCT1を記入
ボール保持機構付ガイド	RT	P6	標準装備

( ) ブレーキの電源用にブレーキボックスが付属されます。  
(詳細はP21参照)

## 共通仕様

駆動方式	ボールネジ	16mm	転造C5相当
繰返し位置決め精度	±0.01mm		
ロストモーション	0.02mm以下		
ガイド	ベース一体型		
動的許容モーメント(注3)	Ma: 69.6N・m	Mb: 99.0N・m	Mc: 81.3N・m
張り出し負荷長	Ma方向: 600mm以下	Mb, Mc方向: 600mm以下	
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理		
ケーブル長(注4)	N: ケーブルなし	S: 3m	M: 5m X: 長さ指定
使用周囲温度	0~40℃、85%RH以下(結露無きこと)		

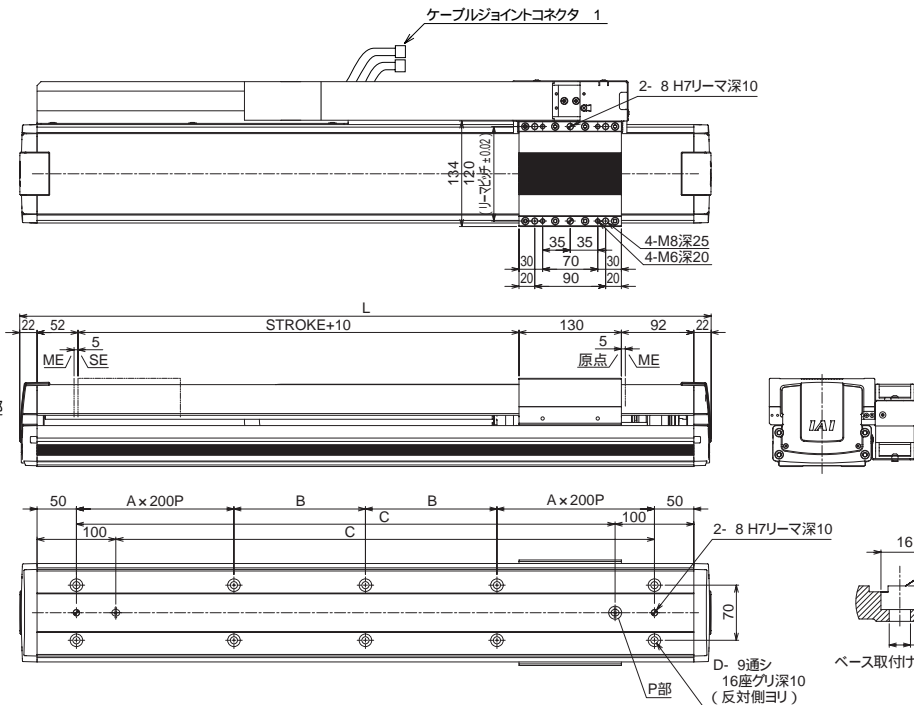
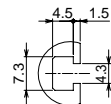
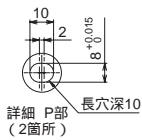
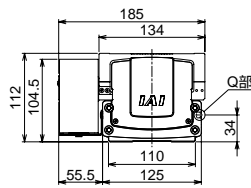
## 寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。

2次元  
CAD

1 モーターケーブル及びエンコーダケーブルを接続します。  
ケーブルの詳細は22ページをご参照下さい。

SE: ストロークエンド  
ME: メカエンド



ケーブルベア内寸法は6ページをご参照下さい。

ストローク	500	600	700	800
L	828	928	1028	1128
A	1	1	1	1
B	142	192	242	292
C	634	734	834	934
D	10	10	10	10
質量(kg)	13.5	14.8	16.0	17.2

## 適応コントローラ仕様

適応コントローラ	最大制御軸数	接続可能エンコーダ種類	操作方法	電源電圧
X-SEL-P/Q	6軸	アブソ/インクリ	プログラム	三相/单相 AC200V
SSEL	2軸			单相AC 100/200V
SCON	1軸		ポジション/パルス列制御	



ご注意

(注1) 加速度と可搬質量の関係については、4ページをご参照下さい。  
(注2) 可搬質量は最高速度で動作させた時の値です。  
(注3) 10,000km走行寿命の場合です。  
(注4) ケーブル長さは最大30mです。長さ指定はm単位でご記入下さい。  
(例: X08=8m)

# NS-MZMM

単軸ロボット 中型ナット回転型タイプ 本体幅125mm 200W  
垂直仕様 マルチスライダ



型式項目 NS - MZMM - □ - 200 - □ - □ - T2 - □ - AQ - B - CT1 - RT

シリーズ タイプ エンコーダ種類 モータ種類 リード ストローク 巻回コイルラ ケーブル長  
A: アプリュート 200: 200W 20: 20mm 300: 300mm T2: SCON N: 無し  
L: インクリメンタル SSEL S: 3m  
800: 800mm XSEL-P/Q M: 5m  
X : 長さ指定

下記オプション表参照

## 型式/スペック

型式	エンコーダ種類	モータ出力 (W)	リード (mm)	ストローク (mm)	速度 (mm/s)	加速度(注1)				可搬質量(注1、2)				定格推力 (N)
						水平(G)		垂直(G)		水平(kg)		垂直(kg)		
						定格	最大	定格	最大	定格加速時	最大加速時	定格加速時	最大加速時	
NS-MZMM-□-200-20-□-T2-□-AQ-□-RT	アプソインクリ	200	20	300~800	1000	垂直専用		0.3	0.5	垂直専用	6	3	170.9	

上記型式の□はエンコーダ種類、□はストローク、□はケーブル長、□はオプションが入ります。

## オプション

名称	型式	参照頁	備考
AQシール	AQ	P5	標準装備
ブレーキ( )	B	P5	標準装備
標準ケーブルベア取付方向	CT1	P5	標準でCT1となります
ボール保持機構付ガイド	RT	P6	標準装備

( ) ブレーキの電源用にブレーキボックスが付属されます。  
(詳細はP24参照)

## 共通仕様

駆動方式	ボールネジ 16mm 転造C5相当
繰り返し位置決め精度	±0.01mm
ロストモーション	0.02mm以下
ガイド	ベース一体型
動的許容モーメント(注3)	Ma: 69.6N・m Mb: 99.0N・m Mc: 81.3N・m
張り出し負荷長	Ma方向: 600mm以下 Mb, Mc方向: 600mm以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
ケーブル長(注4)	N: ケーブルなし S: 3m M: 5m X : 長さ指定
使用周囲温度	0~40℃、85%RH以下(結露無きこと)

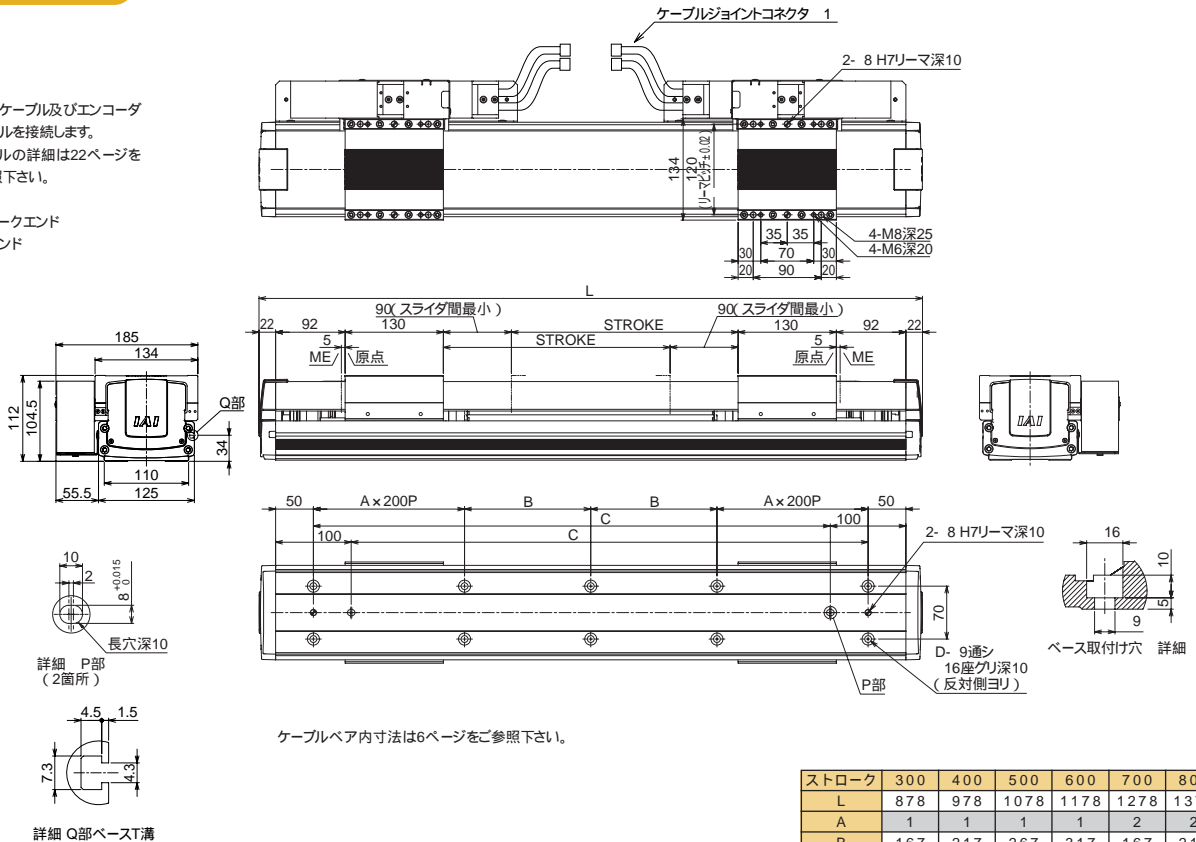
## 寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。

2次元 CAD

1 モーターケーブル及びエンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は22ページをご参照下さい。

SE: ストロークエンド  
ME: メカエンド



ストローク	300	400	500	600	700	800
L	878	978	1078	1178	1278	1378
A	1	1	1	1	2	2
B	167	217	267	317	167	217
C	684	784	884	984	1084	1184
D	10	10	10	10	14	14
質量(kg)	17.2	18.4	19.7	20.9	22.1	23.4

## 適応コントローラ仕様

適応コントローラ	最大制御軸数	接続可能エンコーダ種類	操作方法	電源電圧
X-SEL-P/Q	6軸	アプソインクリ	プログラム	三相/单相 AC200V
SSEL	2軸			单相AC 100/200V
SCON	1軸			

注) マルチスライダを動作するには2軸コントローラが必要です。SCONの場合は2台コントローラが必要になります。(但しSCONには衝突防止機能がありませんのでご注意ください)



ご注意

(注1) 加速度と可搬質量の関係については、4ページをご参照下さい。  
(注2) 可搬質量は最高速度で動作させた時の値です。  
(注3) 10,000km走行寿命の場合です。  
(注4) ケーブル長さは最大30mです。長さ指定はm単位でご記入下さい。(例: X08=8m)





# NS-LXMM

単軸ロボット 大型ナット回転型タイプ 本体幅145mm 400W  
水平仕様 マルチスライダ



型式項目	NS	-	LXMM	-	□	-	400	-	□	-	□	-	T2	-	□	-	AQ	-	□	-	RT
シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	モータ種類	リード	ストローク	通孔コトロラ	ケーブル長	オプション													
		A:アブリュート I:インクリメンタル	400:400W	40:40mm 20:20mm	250:250mm 2250:2250mm	T2:SCON SSEL XSEL-P/Q	N:無し S:3m M:5m X:長さ指定	下記オプション表参照													

## 型式/スペック

型式	エンコーダ種類	モータ出力 (W)	リード (mm)	ストローク (mm)	速度 (mm/s)	加速度(注1)				可搬質量(注1、2)				定格推力 (N)
						水平(G)		垂直(G)		水平(kg)		垂直(kg)		
						定格	最大	定格	最大	定格 加速時	最大 加速時	定格 加速時	最大 加速時	
NS-LXMM-□-400-40-□-T2-□-AQ-□-RT	アブ インクリ	400	40	250~2250	2400	0.3	1.0	水平専用		40	10	水平専用		170
NS-LXMM-□-400-20-□-T2-□-AQ-□-RT			20		1300	0.3	1.0	80	24	340.1				

上記型式の□はエンコーダ種類、□はストローク、□はケーブル長、□はオプションが入ります。

## オプション

名称	型式	参照頁	備考
AQシール	AQ	P5	標準装備
クリープセンサ	C	P5	
標準/拡張ケーブルベア選択	CT1/ET1	P5	標準ケーブルベアはCT1を記入
リミットスイッチ	L	P6	
ボール保持機構付ガイド	RT	P6	標準装備

## 共通仕様

駆動方式	ボールネジ	20mm	転造C5相当
繰り返し位置決め精度	±0.01mm		
ロストモーション	0.02mm以下		
ガイド	ベース一体型		
動的許容モーメント(注3)	Ma:104.9N・m Mb:149.9N・m Mc:248.9N・m		
張り出し負荷長	Ma方向:750mm以下 Mb,Mc方向:750mm以下		
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理		
ケーブル長(注4)	N:ケーブルなし S:3m M:5m X:長さ指定		
使用周囲温度	0~40℃、85%RH以下(結露無きこと)		

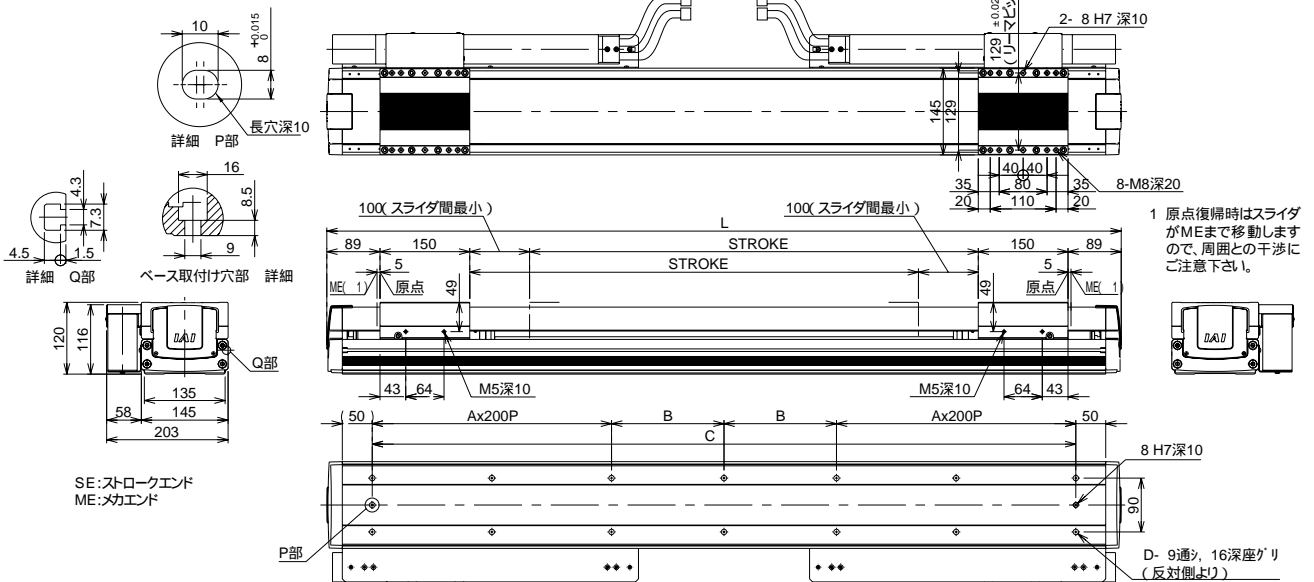
## 寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。

2次元  
CAD

3次元  
CAD

1 モータケーブル及びエンコーダケーブルを接続します。  
ケーブルの詳細は22ページをご参照下さい。



ケーブルベア内寸法は6ページをご参照下さい。

ストローク	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250	1350	1450	1550	1650	1750	1850	1950	2050	2150	2250
L	828	928	1028	1128	1228	1328	1428	1528	1628	1728	1828	1928	2028	2128	2228	2328	2428	2528	2628	2728	2828
A	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6
B	138	188	238	288	138	188	238	288	138	188	238	288	138	188	238	288	138	188	238	288	138
C	676	776	876	976	1076	1176	1276	1376	1476	1576	1676	1776	1876	1976	2076	2176	2276	2376	2476	2576	2676
D	10	10	10	10	14	14	14	14	18	18	18	18	22	22	22	22	26	26	26	26	30
質量(kg)	24.7	26.4	28.2	29.9	31.6	33.4	35.1	36.8	38.6	40.3	42	43.8	45.5	47.2	48.9	50.7	52.4	54.1	55.9	57.6	59.3

## 適応コントローラ仕様

適応コントローラ	最大制御軸数	接続可能エンコーダ種類	操作方法	電源電圧
X-SEL-P/Q	6軸	アブソ/インクリ	プログラム	三相/单相 AC200V
SSEL	2軸			単相AC 100/200V
SCON	1軸			

注) マルチスライダを動作するには2軸コントローラが必要です。  
SCONの場合は2台コントローラが必要になります。  
(但しSCONには衝突防止機能がありませんのでご注意下さい)



ご注意

- (注1) 加速度と可搬質量の関係については、4ページをご参照下さい。
- (注2) 可搬質量は最高速度で動作させた時の値です。
- (注3) 10,000km走行寿命の場合です。
- (注4) ケーブル長さは最大30mです。長さ指定はm単位でご記入下さい。  
(例: X08=8m)
- (注5) ロングストローク(1300mm以上)の軸を天吊りで使用した場合、本体のカバーが下に垂れてスライダと接触する場合がありますので、そのような使用の際は、事前に弊社営業にご相談下さい。

# NS-LXMXS

単軸ロボット 大型ナット回転型タイプ 本体幅145mm 400W  
水平仕様 中間サポート付 シングルスライダ



型式項目	NS	- LXMXS -	□	- 400 -	□	- □ -	T2	- □ -	AQ	- □ -	RT
シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	モータ種類	リード	ストローク	巻コントローラ	ケーブル長	オプション			
		A: アブリュート I: インクリメンタル	400:400W	40:40mm 20:20mm	2300:2300mm 3000:3000mm	T2:SCON SSEL XSEL-P/Q	N:無し S:3m M:5m X:長さ指定	下記オプション表参照			

## 型式/スペック

型式	エンコーダ種類	モータ出力 (W)	リード (mm)	ストローク (mm)	速度 (mm/s)	加速度(注1)				可搬質量(注1、2)				定格推力 (N)
						水平(G)		垂直(G)		水平(kg)		垂直(kg)		
						定格	最大	定格	最大	定格 加速時	最大 加速時	定格 加速時	最大 加速時	
NS-LXMXS-□-400-40-□-T2-□-AQ-□-RT	アブ インクリ	400	40	2300~3000	2400	0.3	水平専用		40	水平専用		170		
NS-LXMXS-□-400-20-□-T2-□-AQ-□-RT			20		1300	0.3			80			340.1		

上記型式の□はエンコーダ種類、□はストローク、□はケーブル長、□はオプションが入ります。

## オプション

名称	型式	参照頁	備考
AQシール	AQ	P5	標準装備
クリーブセンサ	C	P5	
標準ケーブルペア取付方向	CT1-CT4	P5	標準取付の場合はCT1を記入
拡張ケーブルペア取付方向	ET1-ET4	P5	
リミットスイッチ	L	P6	
ボール保持機構付ガイド	RT	P6	標準装備

## 共通仕様

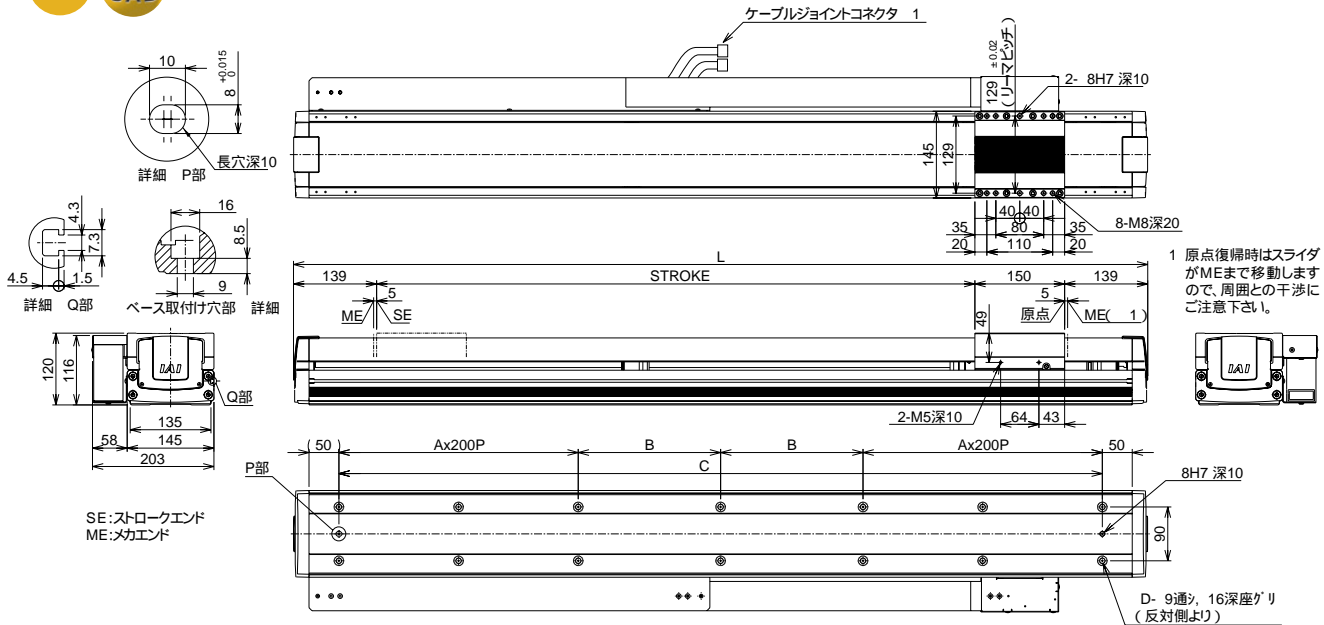
駆動方式	ボールネジ 20mm 転造C5相当
繰り返し位置決め精度	±0.01mm
ロスモーション	0.02mm以下
ガイド	ベース一体型
動的許容モーメント(注3)	Ma:104.9N・m Mb:149.9N・m Mc:248.9N・m
張り出し荷重長	Ma方向:750mm以下 Mb,Mc方向:750mm以下
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理
ケーブル長(注4)	N:ケーブルなし S:3m M:5m X:長さ指定
使用周囲温度	0~40、85%RH以下(結露無きこと)

## 寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。

- モータケーブル及びエンコーダケーブルを接続します。  
ケーブルの詳細は22ページをご参照下さい。

2次元 CAD 3次元 CAD



注 中間サポート付きはその構造上、水平横立て方向及び垂直方向での使用は出来ません。

ケーブルペア内寸法は6ページをご参照下さい。

ストローク	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000
L	2728	2828	2928	3028	3128	3228	3328	3428
A	5	6	6	6	6	7	7	7
B	288	138	188	238	288	138	188	238
C	2576	2676	2776	2876	2976	3076	3176	3276
D	26	30	30	30	30	34	34	34
質量(kg)	46.4	47.9	49.4	50.9	52.3	53.8	55.3	56.8

## 適応コントローラ仕様

適応コントローラ	最大制御軸数	接続可能エンコーダ種類	操作方法	電源電圧
X-SEL-P/Q	6軸	アブソ/インクリ	プログラム ポジション パルス列制御	三相/单相 AC200V
SSEL	2軸			单相AC 100/200V
SCON	1軸			



ご注意

- (注1) 加速度は最大が0.3Gとなります。
- (注2) 可搬質量は最高速度で動作させた時の値です。
- (注3) 10,000km走行寿命の場合です。
- (注4) ケーブル長さは最大30mです。長さ指定はm単位でご記入下さい。(例: X08=8m)
- (注5) ロングストローク(1300mm以上)の軸を天吊りで使用した場合、本体のカバーが下に垂れてスライダと接触する場合がありますので、そのような使用の際は、事前に弊社営業にご相談下さい。

# NS-LZMS

単軸ロボット 大型ナット回転型タイプ 本体幅145mm 400W  
垂直仕様 シングルスライダ



型式項目	NS	- LZMS	- □	- 400	- □	- □	- T2	- □	- AQ	- B	- □	- RT
シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	モータ種類	リード	ストローク	巻回コンローラ	ケーブル長					
		A: アプリュート I: インクリメンタル	400: 400W	20: 20mm	500: 500mm 1000: 1000mm	T2: SCON SSEL XSEL-P/Q	N: 無し S: 3m M: 5m X: 長さ指定	下記オプション表参照				

## 型式/スペック

型式	エンコーダ種類	モータ出力 (W)	リード (mm)	ストローク (mm)	速度 (mm/s)	加速度(注1)				可搬質量(注1、2)				定格推力 (N)
						水平(G)		垂直(G)		水平(kg)		垂直(kg)		
						定格	最大	定格	最大	定格 加速時	最大 加速時	定格 加速時	最大 加速時	
NS-LZMS-□-400-20-□-T2-□-AQ-B-□-RT	アプソ インクリ	400	20	500~1000	1000	垂直専用		0.3	0.8	垂直専用		16	6.0	340.1

上記型式の□はエンコーダ種類、□はストローク、□はケーブル長、□はオプションが入ります。

## オプション

名称	型式	参照頁	備考
AQシール	AQ	P5	標準装備
ブレーキ( )	B	P5	標準装備
クリープセンサ	C	P5	
標準ケーブルベア取付方向	CT1-CT4	P5	標準取付の場合はCT1を記入
拡張ケーブルベア取付方向	ET1-ET4	P5	
リミットスイッチ	L	P6	
ボール保持機構付ガイド	RT	P6	標準装備

( ) ブレーキの電源用にブレーキボックスが付属されます。(詳細はP21参照)

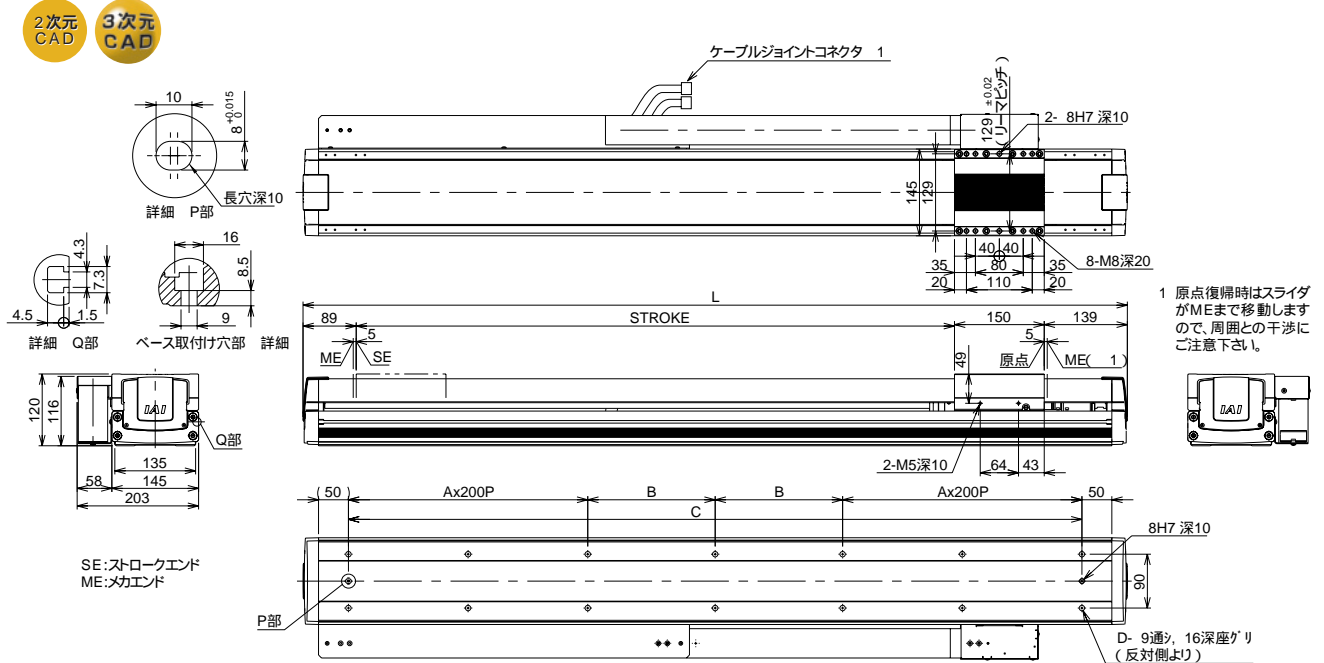
## 共通仕様

駆動方式	ボールネジ	20mm	転造C5相当
繰り返し位置決め精度	±0.01mm		
ロストモーション	0.02mm以下		
ガイド	ベース一体型		
動的許容モーメント(注3)	Ma:104.9N・m Mb:149.9N・m Mc:248.9N・m		
張り出し負荷長	Ma方向: 750mm以下 Mb, Mc方向: 750mm以下		
ブレーキ	無励磁作動電磁ブレーキ標準装備		
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理		
ケーブル長(注4)	N: ケーブルなし S: 3m M: 5m X: 長さ指定		
使用周囲温度	0~40℃、85%RH以下(結露無きこと)		

## 寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。

1 モータケーブル及びエンコーダケーブルを接続します。  
ケーブルの詳細は22ページをご参照下さい。



ケーブルベア内寸法は6ページをご参照下さい。

ストローク	500	600	700	800	900	1000
L	878	978	1078	1178	1278	1378
A	1	1	1	2	2	2
B	163	213	263	113	163	213
C	726	826	926	1026	1126	1226
D	10	10	10	14	14	14
質量(kg)	19.9	21.4	22.9	24.4	25.9	27.4

## 適応コントローラ仕様

適応コントローラ	最大制御軸数	接続可能エンコーダ種類	操作方法	電源電圧
X-SEL-P/Q	6軸	アプソ/インクリ	プログラム	三相/単相 AC200V
SSEL	2軸			単相AC 100/200V
SCON	1軸		ポジションナー パルス列制御	



ご注意

- (注1) 加速度と可搬質量の関係については、4ページをご参照下さい。
- (注2) 可搬質量は最高速度で動作させた時の値です。
- (注3) 10,000km走行寿命の場合です。
- (注4) ケーブル長さは最大30mです。長さ指定はm単位でご記入下さい。(例: X08=8m)

# NS-LZMM

単軸ロボット 大型ナット回転型タイプ 本体幅145mm 400W  
垂直仕様 マルチスライダ



型式項目 NS - LZMM - □ - 400 - □ - □ - T2 - □ - AQ - B - □ - RT

シリーズ タイプ エンコーダ種類 モータ種類 リード ストローク 巻コトローラ ケーブル長  
A: アブリュート 400:400W 20:20mm 250:250mm T2:SCON N:無し  
I:インクリメンタル SSEL S:3m  
950:950mm XSEL-P/Q M:5m  
X :長さ指定

下記オプション表参照

## 型式/スペック

型式	エンコーダ種類	モータ出力 (W)	リード (mm)	ストローク (mm)	速度 (mm/s)	加速度(注1)				可搬質量(注1、2)				定格推力 (N)		
						水平(G)		垂直(G)		水平(kg)		垂直(kg)				
						定格	最大	定格	最大	定格	最大	定格	最大			
NS-LZMM-□-400-20-□-T2-□-AQ-B-□-RT	アブソ インクリ	400	20	250~950	1000	垂直専用				0.3	0.8	垂直専用		16	6.0	340.1

上記型式の□はエンコーダ種類、□はストローク、□はケーブル長、□はオプションが入ります。

## オプション

名称	型式	参照頁	備考
AQシール	AQ	P5	標準装備
ブレーキ( )	B	P5	標準装備
クリーブセンサ	C	P5	
標準/拡張ケーブルペア選択	CT1/ET1	P5	標準ケーブルペアはCT1を記入
リミットスイッチ	L	P6	
ボール保持機構付ガイド	RT	P6	標準装備

( ) ブレーキの電源用にブレーキボックスが付属されます。  
(詳細はP21参照)

## 共通仕様

駆動方式	ボールネジ 20mm 転造C5相当
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロストモーション	0.02mm以下
ガイド	ベース一体型
動的許容モーメント(注3)	Ma:104.9N・m Mb:149.9N・m Mc:248.9N・m
張り出し負荷長	Ma方向:750mm以下 Mb,Mc方向:750mm以下
ブレーキ	無励磁作動電磁ブレーキ標準装備
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理
ケーブル長(注4)	N:ケーブルなし S:3m M:5m X :長さ指定
使用周囲温度	0~40 °C、85%RH以下(結露無きこと)

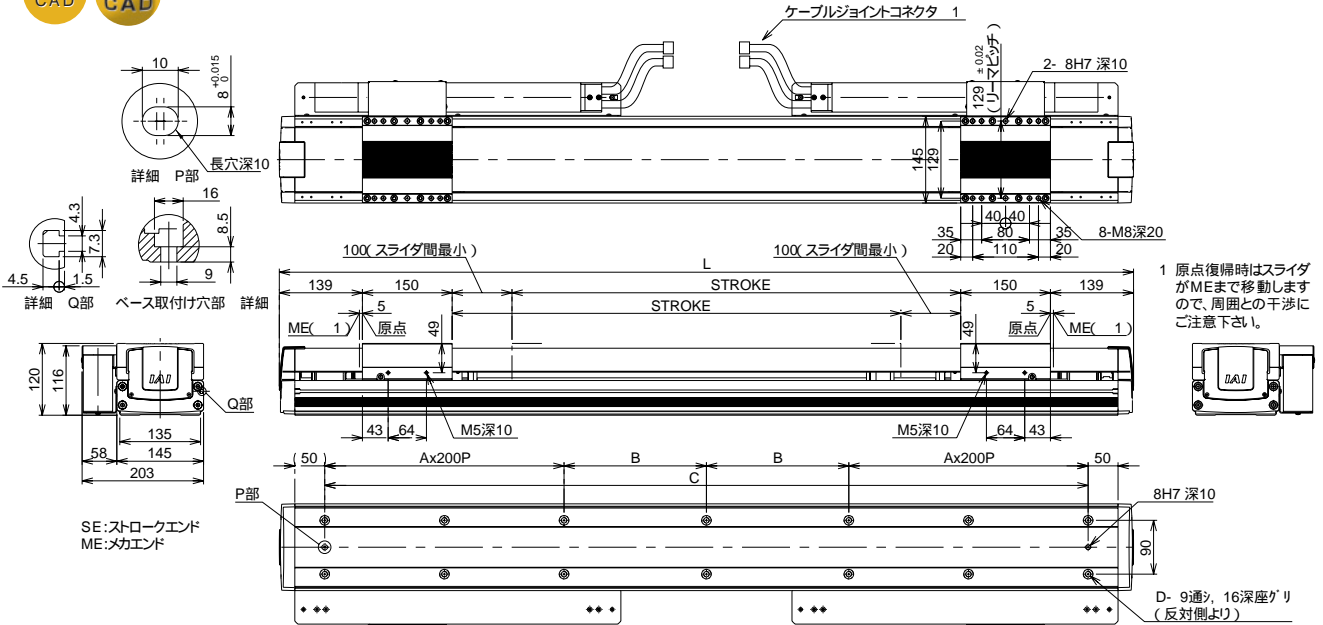
## 寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。

1 モータケーブル及びエンコーダケーブルを接続します。  
ケーブルの詳細は22ページをご参照下さい。

2次元  
CAD

3次元  
CAD



1 原点復帰時はスライダがMEまで移動しますので、周囲との干渉にご注意下さい。

ケーブルペア内寸法は6ページをご参照下さい。

ストローク	250	350	450	550	650	750	850	950
L	928	1028	1128	1228	1328	1428	1528	1628
A	1	1	1	2	2	2	2	3
B	188	238	288	138	188	238	288	138
C	776	876	976	1076	1176	1276	1376	1476
D	10	10	10	14	14	14	14	18
質量(kg)	27.1	28.8	30.5	32.2	34	35.7	37.4	39.2

## 適応コントローラ仕様

適応コントローラ	最大制御軸数	接続可能エンコーダ種類	操作方法	電源電圧
X-SEL-P/Q	6軸	アブソ/インクリ	プログラム	三相/単相 AC200V
SSEL	2軸			単相AC 100/200V
SCON	1軸			

注) マルチスライダを動作するには2軸コントローラが必要です。  
SCONの場合は2台コントローラが必要になります。  
(但しSCONには衝突防止機能がありませんのでご注意ください)



ご注意

(注1) 加速度と可搬質量の関係については、4ページをご参照下さい。  
(注2) 可搬質量は最高速度で動作させた時の値です。  
(注3) 10,000km走行寿命の場合です。  
(注4) ケーブル長さは最大30mです。長さ指定はm単位でご記入下さい。  
(例) X08=8m)

# コントローラ

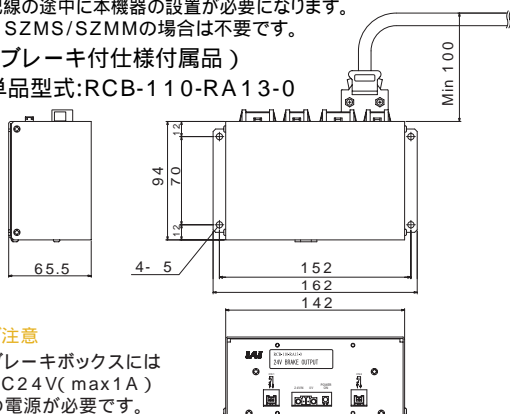
	コントローラシリーズ・タイプ	SCON	SSEL	XSEL		
				P (標準)タイプ	Q (グローバル)タイプ	
基本仕様	外觀					
	電源容量	最大844VA	最大1660VA (400W2軸動作の場合)	最大4988VA (6軸動作合計2400Wの場合)		
	入力電源	単相AC200V	単相AC100V 単相AC200V	三相AC200V 単相AC200V		
	動作電源電圧範囲	±10%				
制御仕様	最大接続軸出力合計(W)	750W(200V電源仕様)	400W(100V電源仕様) 800W(200V電源仕様)	2400W(三相の場合) 1600W(単相の場合)		
	最大制御軸数	1軸	2軸	6軸		
	位置検出方式	インクリメンタルエンコーダ/アブソリュートエンコーダ				
	安全回路構成	二重化不可		二重化不可	二重化可能	
	動作方式	ポジショナー動作 パルス列制御	プログラム動作 ポジショナー動作 (切替可能)	プログラム動作のみ		
プログラム	プログラム数			128		
	プログラムステップ数			9999		
	マルチタスクプログラム数	8		16		
	ポジション数	最大512		20000		
	データ入力機器 (オプション)	ティーチングボックス 型式: CON-T / RCM-E  パソコン対応ソフト 型式: RCM-101-MW (RS232通信用) RCM-101-USB (USB通信用)	ティーチングボックス 型式: SEL-T-J / SEL-TD-J  パソコン対応ソフト 型式: IA-101-X-MW-J (RS232通信用) IA-101-X-USB (USB通信用)	ティーチングボックス 型式: SEL-T / SEL-TD  パソコン対応ソフト 型式: IA-101-X-MW (RS232通信用) IA-101-X-USB (USB通信用)	ティーチングボックス 型式: SEL-TD  パソコン対応ソフト 型式: IA-101-XA-MW (RS232通信用) 安全カテゴリ対応 ケーブル付き)	
入出力・通信	標準入出力	入力16点 / 出力16点 (NPN / PNP選択可能)	入力24点 / 出力8点 (NPN / PNP選択可能)	入力32点 / 出力16点 (NPN / PNP選択可能)		
	拡張入出力	不可				
	フィールドネットワーク	DeviceNet, CC-Link, ProfiBus	(将来対応予定)	DeviceNet, CC-Link, ProfiBus, Ethernet		
一般仕様	使用周囲温度・湿度	0 ~ 40 10 ~ 95% (結露なきこと)				
	使用周囲雰囲気	腐食性ガスがないこと 特に粉塵がひどくないこと				
	外形寸法	72(W) × 200.5(H) × 121(D)	100(W) × 202.6(H) × 126(D) アブソリュートバッテリー装着時の場合	340(W) × 195(H) × 125.3(D) (6軸アブソ仕様の場合)		
	質量	1.1kg	1.4kg	5.7kg(6軸アブソ仕様の場合)		
	付属品	I/Oフラットケーブル(40芯)	I/Oフラットケーブル(34芯)	I/Oフラットケーブル(50芯)		

## ブレーキボックス (付属品)

垂直仕様(MZMS/MZMM/LZMS/LZMM)の場合、アクチュエータとコントローラのエンコーダ配線の途中に本機器の設置が必要になります。SZMS/SZMMの場合は不要です。

(ブレーキ付仕様付属品)

単品型式: RCB-110-RA13-0



### ご注意

ブレーキボックスにはDC24V(max1A)の電源が必要です。

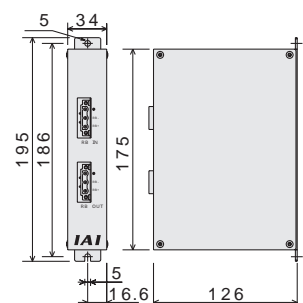
## 回生抵抗ユニット (オプション)

特長 モーターが減速する際に発生する回生電流を熱に変換するユニットです。動作するアクチュエータの合計W数を下表でご確認頂き、回生抵抗が必要な場合はご用意下さい。

型式 REU-1 (XSEL用)  
REU-2 (SCON/SSEL用)

	水平			垂直		
	XSEL	SSEL	SCON	XSEL	SSEL	SCON
0個	~100W	~200W	~100W	~100W	~200W	~100W
1個	~500W	~800W	~400W	~800W	~600W	~400W
2個	~800W			~1200W	~800W	~750W
3個	~1200W			~1600W		
4個	~2000W			~2000W		
5個	~2400W			~2400W		

動作条件によっては上記より回生抵抗が必要になる場合があります。SCON/SSELで回生抵抗ユニットが2個必要な場合、2個目はREU-1をご使用下さい。

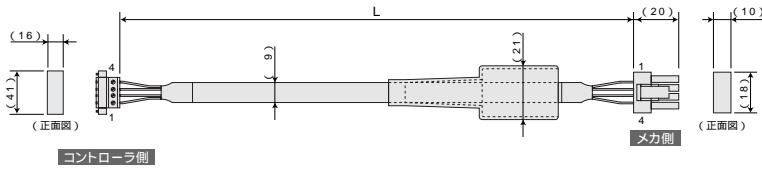


# メンテナンス部品

## モータケーブル(XSEL-J/K/P/Q、SSEL、SCON用)

型式 **CB-X-MA**

はケーブル長さ(L)を記入、最長30mまで対応  
例)080=8m



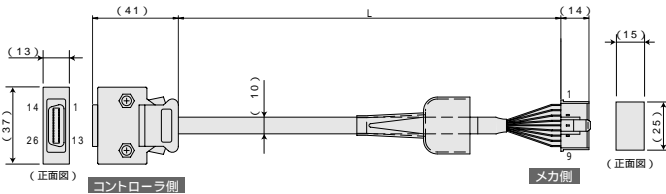
配線	色	信号	No.	信号	色	配線
0.75sq	緑	PE	1	1	U	赤
	赤	U	2	2	V	白
	白	V	3	3	W	黒
	黒	W	4	4	PE	緑

0.75sq (圧着)

## エンコーダケーブル(XSEL-P/Q、SSEL、SCON用)

型式 **CB-X3-PA**

はケーブル長さ(L)を記入、最長30mまで対応  
例)080=8m



配線	色	信号	No.	No.	信号	色	配線
-	-	-	10	1	A	白/青	-
-	-	-	11	2	A	白/黄	-
-	-	E24V	12	3	B	白/赤	-
白/緑	0V	LS	13	4	B	白/黒	-
白/ダイ	LS	26	26	5	Z	白/紫	-
-	CLEEP	25	25	6	Z	白/灰	-
-	OT	24	24	7	LS+	白/ダイ	-
-	RSV	23	23	8	-	-	-
-	-	9	9	9	FG	ドレン	-
-	-	18	18	10	SD	ダイダイ	-
-	-	19	19	11	SD	緑	-
白/青	A+	1	1	12	BAT+	紫	-
白/黄	A-	2	2	13	BAT-	灰	-
白/赤	B+	3	3	14	VCC	赤	-
白/黒	B-	4	4	15	GND	黒	-
白/紫	Z+	5	5	16	LS-	白/緑	-
白/灰	Z-	6	6	17	BK-	青	-
ダイダイ	SRD+	7	7	18	BK+	黄	-
緑	SRD-	8	8	-	-	-	-
紫	BAT+	14	14	-	-	-	-
灰	BAT-	15	15	-	-	-	-
赤	VCC	16	16	-	-	-	-
黒	GND	17	17	-	-	-	-
青	BKR-	20	20	-	-	-	-
黄	BKR+	21	21	-	-	-	-
-	-	22	22	-	-	-	-

AWG26 (ハンダ付)

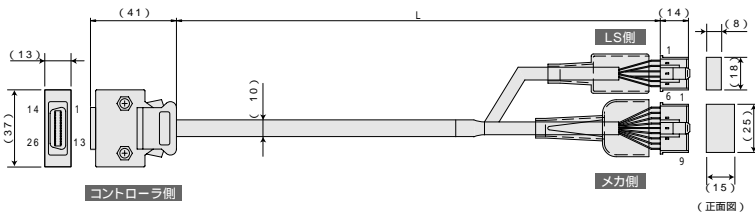
シールドはフットにクランプ接続

ドレン線およびシールド編組

## エンコーダケーブル(XSEL-P/Q、SSEL、SCON、LS付仕様 接続用)

型式 **CB-X2-PLA**

はケーブル長さ(L)を記入、最長30mまで対応  
例)080=8m



配線	色	信号	No.	No.	信号	色	配線
-	-	-	10	1	E24V	白/ダイ	-
白/ダイ	E24V	12	12	2	0V	白/緑	-
白/緑	0V	13	13	3	LS	茶/黒	-
茶/青	LS	26	26	4	CLEEP	茶/黒	-
茶/黒	CLEEP	25	25	5	OT	茶/赤	-
茶/赤	OT	24	24	6	RSV	茶/黒	-
茶/黒	RSV	23	23	7	-	-	-
-	-	9	9	8	-	-	-
-	-	18	18	9	FG	ドレン	-
-	-	19	19	10	SD	ダイダイ	-
白/青	A+	1	1	11	SD	緑	-
白/黄	A-	2	2	12	BAT+	紫	-
白/赤	B+	3	3	13	BAT-	灰	-
白/黒	B-	4	4	14	VCC	赤	-
白/紫	Z+	5	5	15	GND	黒	-
白/灰	Z-	6	6	16	LS-	白/緑	-
ダイダイ	SRD+	7	7	17	BK-	青	-
緑	SRD-	8	8	18	BK+	黄	-
紫	BAT+	14	14	-	-	-	-
灰	BAT-	15	15	-	-	-	-
赤	VCC	16	16	-	-	-	-
黒	GND	17	17	-	-	-	-
青	BKR-	20	20	-	-	-	-
黄	BKR+	21	21	-	-	-	-
-	-	22	22	-	-	-	-

AWG26 (ハンダ付)

シールドはフットにクランプ接続

ドレン線およびシールド編組

(緑色の白/青は帯色/絶縁体色を示す)

## アイエイアイお客様センター “エイト”

朝**8**時から夜**8**時まで安心サポート!

**フリーコール** **0800-888-0088**  
フリーコール (通話料無料)  
**FAX.0800-888-0099**

《受付時間》月～金 8:00AM～8:00PM 土 9:00AM～5:00PM  
 (祝祭日、年末年始、春季・夏季の休業日を除く)

(\*上記フリーコールがつかない場合は、こちらをご利用ください (通話料無料))  
 **TEL.0120-119-480 FAX.0120-119-486**

# 株式会社 アイエイアイ

本 社	〒424-0103 静岡県静岡市清水区尾羽416-4	TEL 054-364-5105	FAX 054-364-2589
東京営業所	〒105-0014 東京都港区芝3-24-7 芝エクセージビルディング4F	TEL 03-5419-1601	FAX 03-3455-5707
大阪営業所	〒530-0002 大阪市北区曽根崎新地2-5-3 堂島TSSビル4F	TEL 06-6457-1171	FAX 06-6457-1185
名古屋営業所	〒460-0008 名古屋市中区栄5-28-12 名古屋若宮ビル8F	TEL 052-269-2931	FAX 052-269-2933
盛岡営業所	〒020-0062 岩手県盛岡市長田町6-7 クリエ21ビル7F	TEL 019-623-9700	FAX 019-623-9701
仙台営業所	〒980-0802 宮城県仙台市青葉区二日町14-15 アミ・グランデ二日町4F	TEL 022-723-2031	FAX 022-723-2032
新潟営業所	〒940-0082 新潟県長岡市千歳3-5-17 センザビル2F	TEL 0258-31-8320	FAX 0258-31-8321
宇都宮営業所	〒321-0953 栃木県宇都宮市東宿郷5-1-16 ルーセントビル3F	TEL 028-614-3651	FAX 028-614-3653
熊谷営業所	〒360-0847 埼玉県熊谷市籠原南1丁目312番地 あかりビル5F	TEL 048-530-6555	FAX 048-530-6556
茨城営業所	〒300-1207 茨城県牛久市ひたち野東5-3-2 ひたち野うしく池田ビル2F	TEL 029-830-8312	FAX 029-830-8313
多摩営業所	〒190-0023 東京都立川市柴崎町3-14-2 BOSENビル2F	TEL 042-522-9881	FAX 042-522-9882
厚木営業所	〒243-0014 厚木市旭町1-10-6 シャンロック石井ビル3F	TEL 046-226-7131	FAX 046-226-7133
長野営業所	〒390-0877 長野県松本市沢村2-15-23 昭和開発ビル2F	TEL 0263-37-5160	FAX 0263-37-5161
甲府営業所	〒400-0031 山梨県甲府市丸の内2-12-1 ミサトビル3F	TEL 055-230-2626	FAX 055-230-2636
静岡営業所	〒424-0103 静岡県静岡市清水区尾羽416-4	TEL 054-364-6293	FAX 054-364-2589
浜松営業所	〒430-7718 静岡県浜松市中区板屋町111-2 アクトタワー18F	TEL 053-459-1780	FAX 053-458-1318
豊田営業所	〒446-0056 愛知県安城市三河安城町1-9-2 第二東祥ビル3F	TEL 0566-71-1888	FAX 0566-71-1877
金沢営業所	〒920-0024 石川県金沢市西念3-1-32 西清ビルA2F	TEL 076-234-3116	FAX 076-234-3107
京都営業所	〒612-8401 京都市伏見区深草下川原町22-11 市川ビル3F	TEL 075-646-0757	FAX 075-646-0758
兵庫営業所	〒673-0898 兵庫県明石市榑屋町8-34大同生命明石ビル8F	TEL 078-913-6333	FAX 078-913-6339
岡山営業所	〒700-0945 岡山県岡山市新保1105-1	TEL 086-801-3544	FAX 086-225-7781
広島営業所	〒730-0802 広島市中区本川町2-1-9 日本本川町ビル5F	TEL 082-532-1750	FAX 082-532-1751
松山営業所	〒790-0905 愛媛県松山市榑味4-9-22 フォーレスト21 1F	TEL 089-986-8562	FAX 089-986-8563
福岡営業所	〒812-0013 福岡市博多区博多駅東3-13-21 エフビルWING7F	TEL 092-415-4466	FAX 092-415-4467
大分出張所	〒870-0823 大分県大分市東大道1-11-1 タンネンハウム 2F	TEL 097-543-7745	FAX 097-543-7746
熊本営業所	〒862-0954 熊本市神水1-38-33 幸山ビル1F	TEL 096-386-5210	FAX 096-386-5112

### IAI America, Inc.

Head Office 2690W 237th Street Torrance CA 90505  
 Chicago Office 1261 Hamilton Parkway Itasca, IL 60143

### IAI (Shanghai) Co., Ltd.

SHANGHAI JIAHUA BUSINESS CENTER A8404.808  
 Hongqiao Rd. shanghai 200030, China

ホームページ [www.iai-robot.co.jp](http://www.iai-robot.co.jp)

当カタログに記載されている内容は、製品改良のため予告なしに変更することがあります。

### IAI IndustrieroBoter GmbH

Ober der Röth 4, D-65824 Schwalbach am Taunus, Germany

