

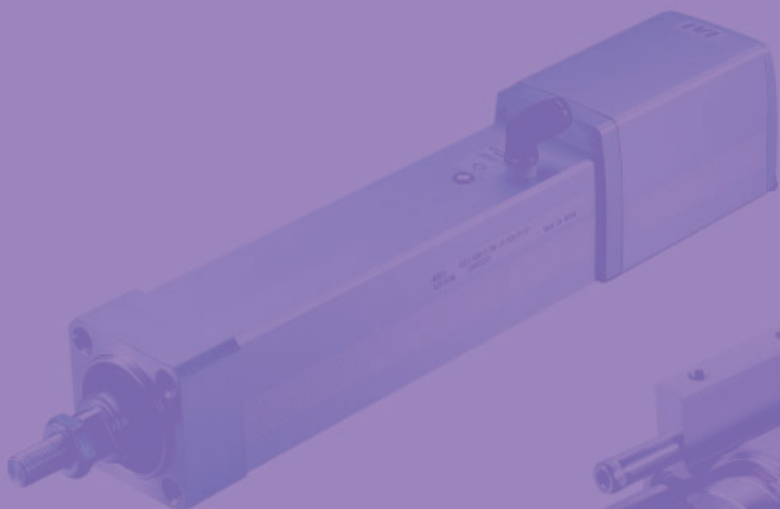
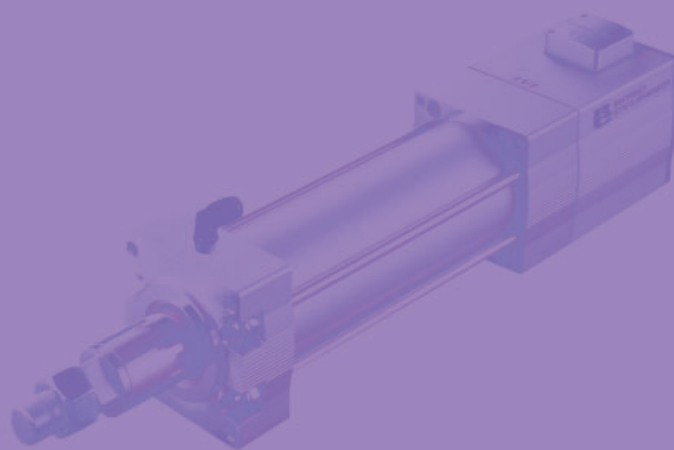


防塵・防滴対応タイプ

RCP2W

RCAW

RCS2W



RCP2W series パルスモータータイプ	スライダタイプ	カップリングタイプ	幅160mm	RCP2W-SA16C	309
	ロッドタイプ	カップリングタイプ	幅45mm	RCP2W-RA4C	311
			幅64mm	RCP2W-RA6C	313
		高推力タイプ	幅100mm	RCP2W-RA10C	315
RCAW series 24Vサーボモータータイプ	ロッドタイプ	カップリングタイプ	幅32mm	RCAW-RA3C	317
		ビルドインタイプ	幅32mm	RCAW-RA3D	
		モータ折返しタイプ	幅32mm	RCAW-RA3R	
	ロッドタイプ	カップリングタイプ	幅37mm	RCAW-RA4C	319
		ビルドインタイプ	幅37mm	RCAW-RA4D	
		モータ折返しタイプ	幅37mm	RCAW-RA4R	
RCS2W series 200Vサーボモータータイプ	ロッドタイプ	カップリングタイプ	幅37mm	RCS2W-RA4C	321
		ビルドインタイプ	幅37mm	RCS2W-RA4D	
		モータ折返しタイプ	幅37mm	RCS2W-RA4R	

コンパクト型

スライダタイプ

ロッドタイプ

テーブル型

各種タイプ

クリーン対応

防滴対応

コンパクト型

C
カップリング

D
ビルドイン

R
折り返し

パルスモーター
20P

パルスモーター
28P

パルスモーター
35P

パルスモーター
42P

パルスモーター
56P

パルスモーター
86P

サーボモーター
10W

サーボモーター
20W

サーボモーター
30W

サーボモーター
60W

サーボモーター
100W

サーボモーター
150W

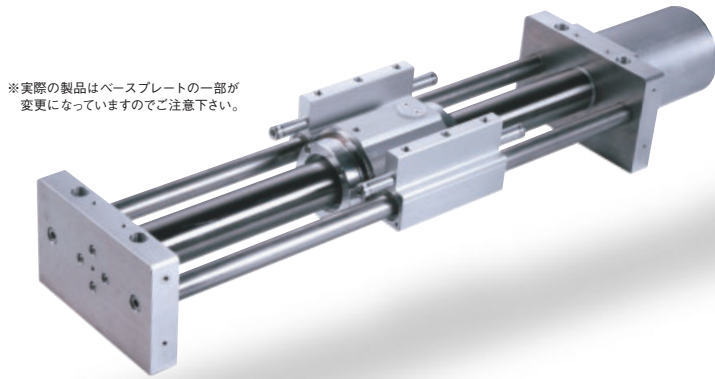
サーボモーター
750W

RCP2W-SA16C

ロボシリンダ 防水タイプ 本体幅158mm パルスモータ ストレート形状

型式項目	RCP2W	-	SA16C	-	I	-	86P	-	□	-	□	-	P2	-	□	-	□
シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	モータ種類	リード	ストローク	適応コントローラ	ケーブル長	オプション									
インクリメンタル仕様	86P:パルスモータ 86□サイズ	8: 8mm 4: 4mm	50:50mm ↓ 600:600mm (50mmピッチ毎設定)	P2:PCON-CF	N:無し P:1m S:3m M:5m X□:長さ指定 R□:ロボットケーブル	CO:カバー付き NM:原点逆仕様											

※型式項目の内容は前付25ページをご参照ください。

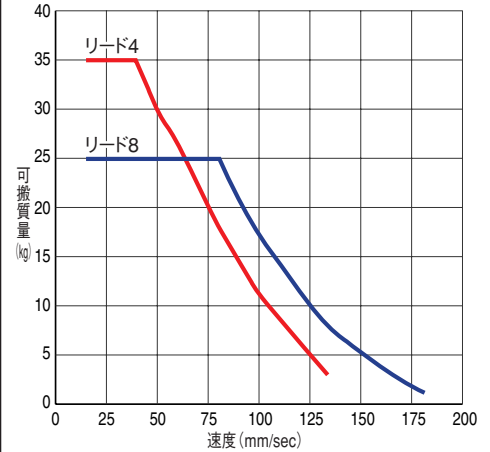


※実際の製品はベースプレートの一部が変更になっていますのでご注意ください。

技術資料 P.451

速度と可搬質量の相関図

RCP2シリーズは、パルスモータの特性上速度が上がると可搬質量が低下します。下記表から希望する速度と可搬質量が満たされているか確認してください。



- (1)本アクチュエータの設置方向は水平平面限定です。それ以外の設置方向(横立て、垂直、逆さ置き)では使用出来ませんのでご注意ください。(保管時も同様です)
- (2)ストロークが長くなると、ボールネジの危険回転数の関係から最高速度が低下します。下記アクチュエータスペック表にて希望するストロークの最高速度の確認をしてください。
- (3)RCP2シリーズはパルスモータを使用していますので高速になると可搬質量が低下します。右図の速度と可搬質量の相関図にて希望する速度の可搬質量を確認してください。
- (4)可搬質量は、加速度0.2Gで動作させた時の値です。加速度は0.2Gが上限となります。

アクチュエータスペック

リードと可搬質量

(注1) 速度が上がると最大可搬は低下しますのでご注意ください。

型式	リード (mm)	最大可搬質量(注1)		ストローク (mm)
		水平(kg)	垂直(kg)	
RCP2W-SA16C-I-86P-8-①-P2-②-③	8	~25	不可	50~600 (50mm毎)
RCP2W-SA16C-I-86P-4-①-P2-②-③	4	~35		

記号説明 ①ストローク ②ケーブル長 ③オプション

ストロークと最高速度

ストローク / リード	50~600 (50mm毎)
8	180
4	133

(単位はmm/s)

①ストローク別価格表 (標準価格)

①ストローク (mm)	タイプ記号 SA16C	
	エンコーダ種類 インクリメンタル	
	カバーなし	カバー付
50	—	—
100	—	—
150	—	—
200	—	—
250	—	—
300	—	—
350	—	—
400	—	—
450	—	—
500	—	—
550	—	—
600	—	—

③オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参考頁	標準価格
カバー付	CO	→P437	—
原点逆仕様	NM	→P442	—

②ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	標準価格
標準タイプ	P (1m)	—
	S (3m)	—
	M (5m)	—
長さ特殊	X06 (6m) ~ X10 (10m)	—
	X11 (11m) ~ X15 (15m)	—
	X16 (16m) ~ X20 (20m)	—
	R01 (1m) ~ R03 (3m)	—
ロボットケーブル	R04 (4m) ~ R05 (5m)	—
	R06 (6m) ~ R10 (10m)	—
	R11 (11m) ~ R15 (15m)	—
	R16 (16m) ~ R20 (20m)	—

※保守用のケーブルは374ページをご参照下さい。

アクチュエータ仕様

項目	内容
駆動方式	ボールネジ φ12mm 転送C10
繰り返し位置決め精度	±0.08mm
ロストモーション	0.1mm以下
ガイド	φ20無潤滑直動滑りガイド
静的許容負荷モーメント	20.0N・m
張り出し負荷長	Ma方向200mm以下
保護構造	IP67
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露無きこと)
走行寿命	5000km

注意

SA16Cは構造上動的モーメントを受ける事が出来ません。スライダに物を取り付ける場合はMb、Mc方向にモーメントがかからない状態で、かつスライダ上に荷重が等分布になるように設置して下さい。

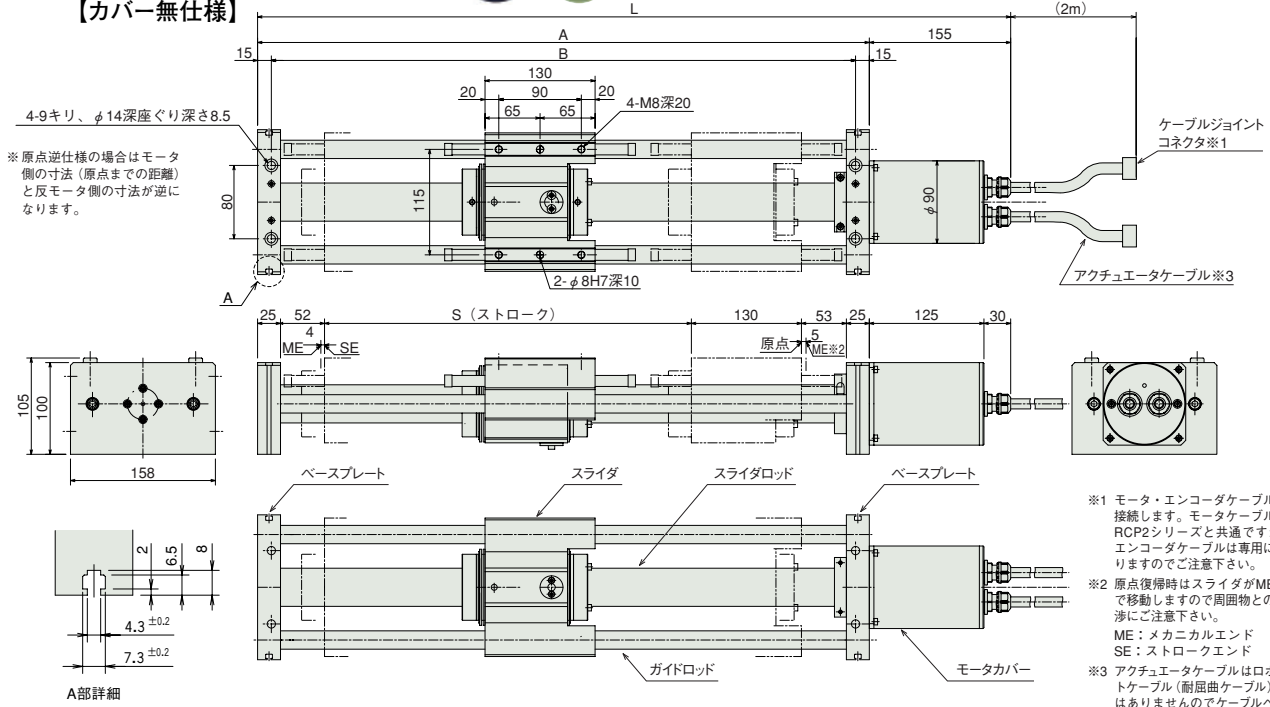
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。 www.iai-robot.co.jp

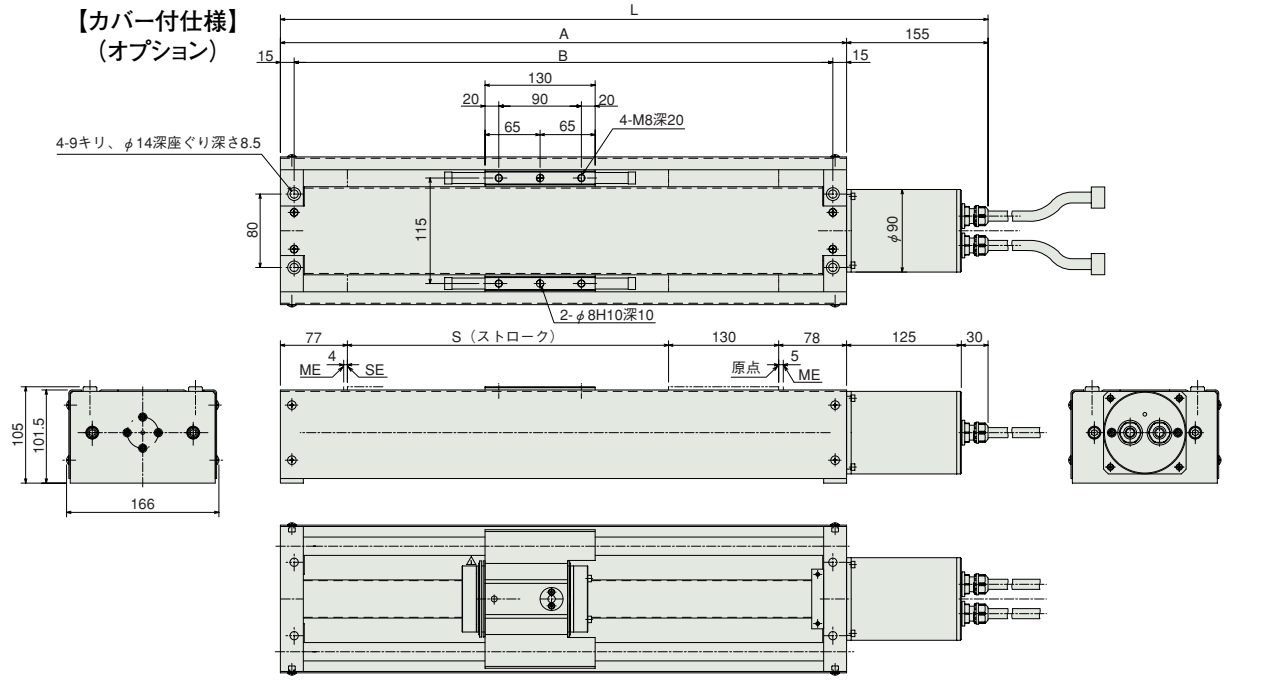


特注対応のご案内 P.454

【カバー無仕様】



【カバー付仕様】
(オプション)



■ストローク別寸法・質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600
L	490	540	590	640	690	740	790	840	890	940	990	1040
A	335	385	435	485	535	585	635	685	735	785	835	885
B	305	355	405	455	505	555	605	655	705	755	805	855
S	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600
カバー無質量(kg)	9	9.4	9.9	10.4	10.9	11.3	11.8	12.3	12.7	13.2	13.7	15.1
カバー付質量(kg)	10.5	11.1	11.8	12.5	13.2	13.8	14.6	15.3	15.9	16.6	17.3	18.9

適応コントローラ

RCP2W-SA16Cタイプのコントローラは下記の専用コントローラとなります。

名称	外観	型式	特徴	最大位置決め点数	入力電源	電源容量	標準価格	参照ページ
ポジショナータイプ		PCON-CF-86PI-NP-2-0	最大512点の位置決めが可能	512点	DC24V	最大6A	-	→P365

ご注意 エンコーダケーブルがPCON-C/CG/CY/PL/PO/SEコントローラと異なりCFタイプ専用となりますのでご注意ください。

コントローラ
 スライダタイプ
 ロッドタイプ
 テーブル
 名パン
 クリーン
 防滴対応
 カップリング
 ビルドイン
 折り返し
 バルスモータ 20P
 バルスモータ 28P
 バルスモータ 35P
 バルスモータ 42P
 バルスモータ 56P
 バルスモータ 86P
 サーボモータ 10W
 サーボモータ 20W
 サーボモータ 30W
 サーボモータ 60W
 サーボモータ 100W
 サーボモータ 150W
 サーボモータ 750W

RCP2W-RA4C

ロボシリンダ 防滴ロッドタイプ 本体幅45mm パルスモータ カップリング仕様

型式項目	RCP2W	-	RA4C	-	I	-	42P	-	□	-	□	-	P1	-	□	-	□
シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	モータ種類	リード	ストローク	適応コントローラ	ケーブル長	オプション									
		インクリメンタル仕様	42Pパルスモータ42□サイズ	10:10mm 5:5mm 2.5:2.5mm	50:50mm ↓ 300:300mm (50mmピッチ毎設定)	P1:PCON PSEL	N:無し P:1m S:3m M:5m X□:長さ指定 R□:ロボットケーブル	B:ブレーキ付き FL:フランジ付き FT:フート金具付き NM:原点逆仕様									

※型式項目の内容は前付25ページをご参照ください。



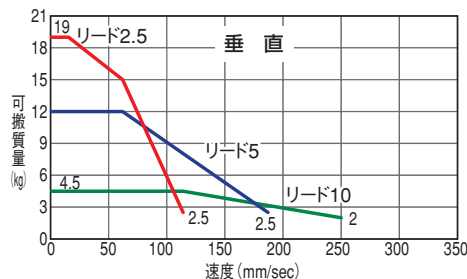
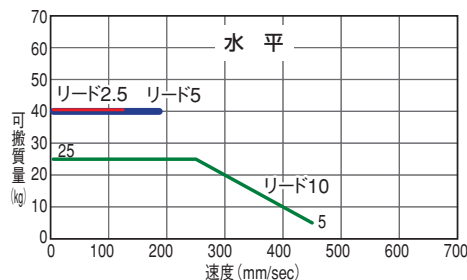
技術資料 P.451

POINT
選定上の注意

- ストロークが長くなると、ボールネジの危険回転数の関係から最高速度が低下します。下記アクチュエータ仕様表にて希望するストロークの最高速度の確認をして下さい。
- RCP2シリーズはパルスモータを使用していますので、高速になると可搬質量が低下します。右上の速度と可搬質量の相関図にて、希望する速度の可搬質量を確認して下さい。
- 可搬質量は加速度0.2Gで動作させた時の値です。加速度は0.2Gが上限となります。

速度と可搬質量の相関図

RCP2シリーズは、パルスモータの特性上速度が上がると可搬質量が低下します。下記表から希望する速度と可搬質量が満たされているか確認してください。



アクチュエータスペック

リードと可搬質量

(注1) 速度が上がると最大可搬は低下しますのでご注意ください。

型式	リード (mm)	最大可搬質量(注1)		最大押付力 (N)(注2)	ストローク (mm)
		水平(kg)	垂直(kg)		
RCP2W-RA4C-I-42P-10-①-P1-②-③	10	~25	~4.5	150	50~300 (50mm毎)
RCP2W-RA4C-I-42P-5-①-P1-②-③	5	40	~12	284	
RCP2W-RA4C-I-42P-2.5-①-P1-②-③	2.5	40	~19	358	

記号説明 ①ストローク ②ケーブル長 ③オプション

(注2) 押付力のグラフは492ページをご参照下さい。

ストロークと最高速度

ストローク リード	50~200 (50mm毎)		
	250	300	350
10	450 <250>	450 <250>	350 <250>
5	190	190	175
2.5	125 <115>	115	85

①ストローク別価格表 (標準価格)

①ストローク (mm)	タイプ記号	
	RA4C	エンコーダ種類 インクリメンタル
50	—	—
100	—	—
150	—	—
200	—	—
250	—	—
300	—	—

②ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	標準価格
標準タイプ	P (1m)	—
	S (3m)	—
	M (5m)	—
長さ特殊	X06 (6m) ~ X10 (10m)	—
	X11 (11m) ~ X15 (15m)	—
	X16 (16m) ~ X20 (20m)	—
	R01 (1m) ~ R03 (3m)	—
ロボットケーブル	R04 (4m) ~ R05 (5m)	—
	R06 (6m) ~ R10 (10m)	—
	R11 (11m) ~ R15 (15m)	—
	R16 (16m) ~ R20 (20m)	—
	—	—

※保守用のケーブルは374ページをご参照下さい。

③オプション価格表 (標準価格)


名称	オプション記号	参考頁	標準価格
ブレーキ付き	B	→P437	—
フランジ付き	FL	→P439	—
フート金具付き	FT	→P440	—
原点逆仕様	NM	→P442	—

アクチュエータ仕様

項目	内容
駆動方式	ボールネジ φ8mm 転造C10
繰り返し位置決め精度	±0.02mm
ロストモーション	0.1mm以下
ロッド径	φ22mm
ロッド不回転精度	±1.5度
保護構造	IP65
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下 (結露無きこと)
走行寿命	5000km

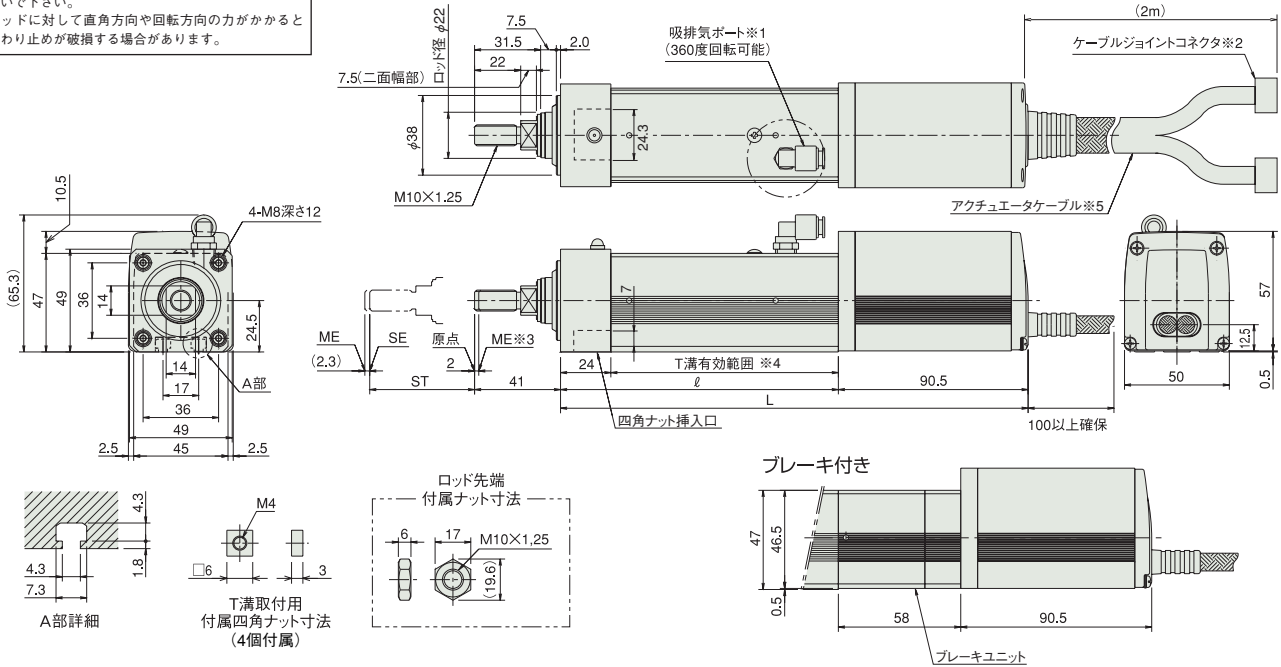
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。 www.iai-robot.co.jp

特注対応のご案内  P.454



ご注意
ロッドにはロッドの進行方向以外からの外力をかけないで下さい。
ロッドに対して直角方向や回転方向の力がかかるとまわり止りが破損する場合があります。



- ※1. 吸排気ポートは本体内部のエア抜き用配管です。外径φ6のチューブを差し込み、水のかからない所まで延長してご使用下さい。
- ※2. モータ・エンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は374ページをご参照ください。
- ※3. 原点復帰時はロッドがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意下さい。
ME:メカニカルエンド
SE:ストロークエンド
()付寸法は参考寸法です。
- ※4. ブレーキユニットの底面にはT溝がありませんのでご注意ください。
- ※5. アクチュエータケーブルはロボットケーブル(耐屈曲ケーブル)ではありませんのでケーブルベア等可動部で使用しないで下さい。


※ブレーキ付仕様は標準仕様に対し全長が58mm延長、質量が0.4kgアップします。

■ストローク別寸法・質量

ストローク	50	100	150	200	250	300
ℓ	132.5	182.5	232.5	282.5	332.5	382.5
L	223	273	323	373	423	473
質量(kg)	1.9	2.1	2.2	2.5	2.9	3.1

適応コントローラ

RCP2シリーズのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	型式	特徴	最大位置決め点数	入力電源	電源容量	標準価格	参照ページ			
ポジションナータイプ		PCON-C-42PI-NP-2-0	最大512点の位置決めが可能	512点	DC24V	最大2A	-	-			
安全カテゴリ対応ポジションナータイプ		PCON-CG-42PI-NP-2-0									
電磁弁タイプ		PCON-CY-42PI-NP-2-0	電磁弁と同じ制御で動作が可能	3点					-	-	-
パルス列入カタイプ(差動ライドライバ仕様)		PCON-PL-42PI-NP-2-0	差動ライドライバ(対応パルス列入カタイプ)	(-)					-	-	-
パルス列入カタイプ(オープンコレクタ仕様)		PCON-PO-42PI-NP-2-0	オープンコレクタ対応パルス列入カタイプ	(-)					-	-	-
シリアル通信タイプ		PCON-SE-42PI-N-0-0	シリアル通信専用タイプ	64点					-	-	-
フィールドネットワークタイプ		RPCON-42P	フィールドネットワーク専用タイプ	768点					-	-	-
プログラム制御タイプ		PSEL-C-1-42PI-NP-2-0	プログラム動作が可能 最大2軸の動作が可能	1500点					-	-	-

- コンローラ
- スライダタイプ
- ロッドタイプ
- テーブルタイプ
- パイプタイプ
- クリーン対応
- 防滴対応
- コンローラ
- カップリング
- ビルドイン
- 折り返し
- パルスモータ 20P
- パルスモータ 28P
- パルスモータ 35P
- パルスモータ 42P
- パルスモータ 56P
- パルスモータ 86P
- サーボモータ 10W
- サーボモータ 20W
- サーボモータ 30W
- サーボモータ 60W
- サーボモータ 100W
- サーボモータ 150W
- サーボモータ 750W

RCP2W-RA6C

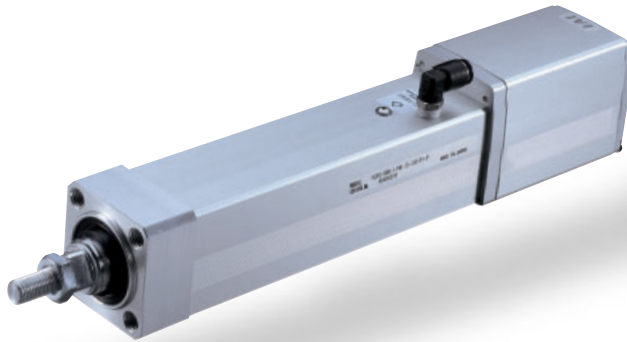
ロボシリンダ 防滴ロッドタイプ 本体幅64mm パルスモータ カップリング仕様

■型式項目 RCP2W - RA6C - I - 56P - □ - □ - P1 - □ - □

シリーズ - タイプ - エンコーダ種類 - モータ種類 - リード - ストローク - 適応コントローラ - ケーブル長 - オプション

I: インクリメンタル仕様
 56P: パルスモータ 56□サイズ
 16: 16mm
 8: 8mm
 4: 4mm
 50: 50mm
 ↓
 300: 300mm (50mmピッチ毎設定)
 P1: PCON
 PSEL
 N: 無し
 P: 1m
 S: 3m
 M: 5m
 X□: 長さ指定
 R□: ロボットケーブル
 B: ブレーキ付き
 FL: フランジ付き
 FT: フート金具付き
 NM: 原点逆仕様

*型式項目の内容は前付25ページをご参照ください。



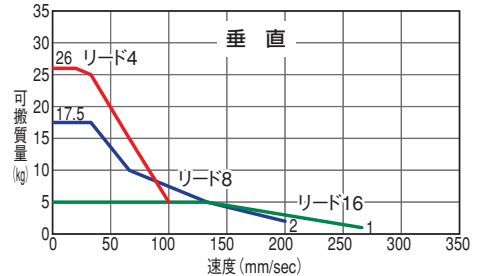
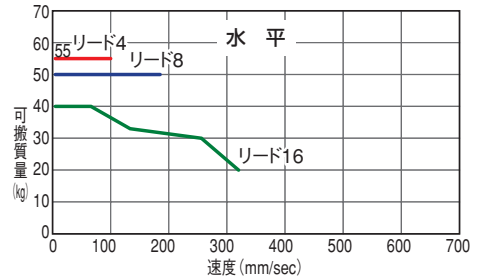
技術資料 P.451

POINT
 選定上の注意

- (1) ストロークが長くなると、ボールネジの危険回転数の関係から最高速度が低下します。下記アクチュエータ仕様表にて希望するストロークの最高速度の確認をして下さい。
- (2) RCP2シリーズはパルスモータを使用していますので、高速になると可搬質量が低下します。右上の速度と可搬質量の相関図にて、希望する速度の可搬質量を確認して下さい。
- (3) 可搬質量は加速度0.2Gで動作させた時の値です。加速度は0.2Gが上限となります。

■速度と可搬質量の相関図

RCP2シリーズは、パルスモータの特性上速度が上がると可搬質量が低下します。下記表から希望する速度と可搬質量が満たされているか確認してください。



アクチュエータ仕様

■リードと可搬質量

(注1) 速度が上がると最大可搬質量は低下しますのでご注意ください。

型式	リード (mm)	最大可搬質量(注1)		最大押付力 (N)	ストローク (mm)
		水平(kg)	垂直(kg)		
RCP2W-RA6C-I-56P-16-①-P1-②-③	16	~40	~5	240	50~300 (50mm毎)
RCP2W-RA6C-I-56P-8-①-P1-②-③	8	50	~17.5	470	
RCP2W-RA6C-I-56P-4-①-P1-②-③	4	55	~26	800	

■ストロークと最高速度

リード	ストローク	
	50~300 (50mm毎)	最高速度 (mm/s)
16	320 <265>	
8	200	
4	100	

記号説明 ①ストローク ②ケーブル長 ③オプション

(注2) 押付力のグラフは492ページをご参照下さい。 ※ < > 内は垂直使用の場合 (単位はmm/s)

①ストローク別価格表 (標準価格)

①ストローク (mm)	タイプ記号	
	RA6C	エンコーダ種類 インクリメンタル
50	—	—
100	—	—
150	—	—
200	—	—
250	—	—
300	—	—

②ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	標準価格
標準タイプ	P (1m)	—
	S (3m)	—
	M (5m)	—
長さ特殊	X06 (6m) ~ X10 (10m)	—
	X11 (11m) ~ X15 (15m)	—
	X16 (16m) ~ X20 (20m)	—
	R01 (1m) ~ R03 (3m)	—
ロボットケーブル	R04 (4m) ~ R05 (5m)	—
	R06 (6m) ~ R10 (10m)	—
	R11 (11m) ~ R15 (15m)	—
	R16 (16m) ~ R20 (20m)	—
	—	—

※保守用のケーブルは374ページをご参照下さい。

③オプション価格表 (標準価格)


名称	オプション記号	参考頁	標準価格
ブレーキ付き	B	→P437	—
フランジ付き	FL	→P439	—
フート金具付き	FT	→P440	—
原点逆仕様	NM	→P442	—

アクチュエータ仕様

項目	内容
駆動方式	ボールネジ φ12mm 転造C10
繰り返し位置決め精度	±0.02mm
ロストモーション	0.1mm以下
ロッド径	φ30mm
ロッド不回転精度	±1.0度
保護構造	IP65
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下 (結露無きこと)
走行寿命	5000km

寸法図

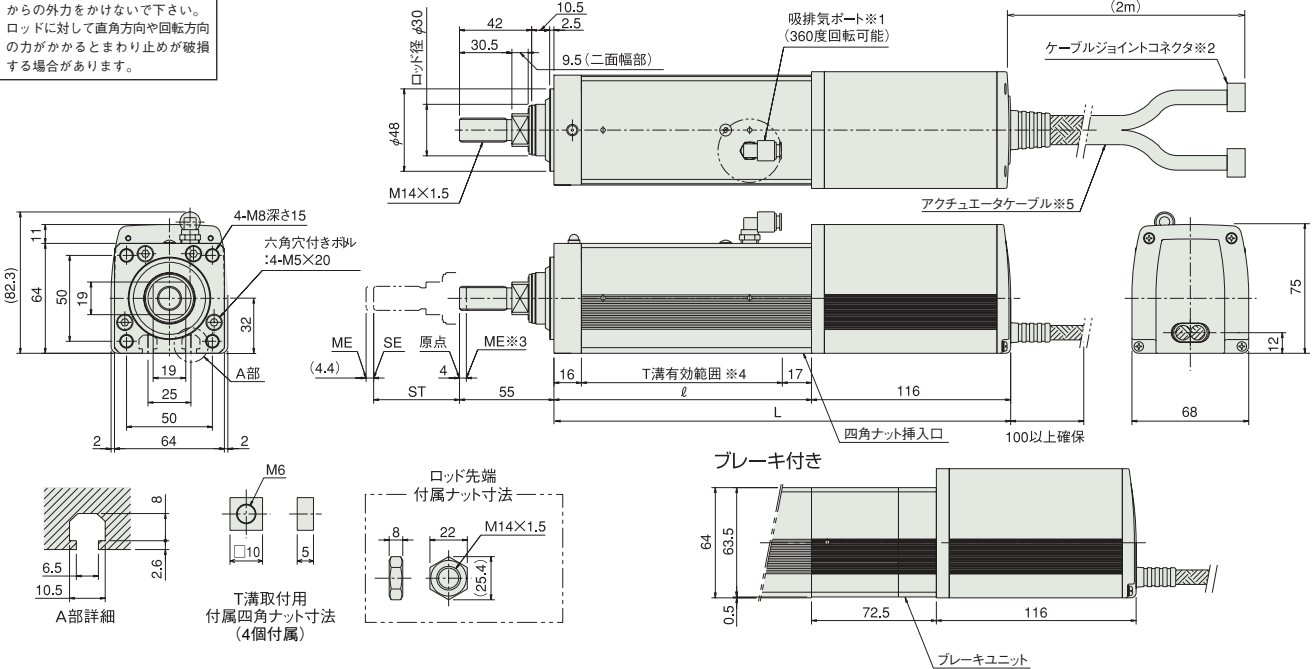
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。 www.iai-robot.co.jp

特注対応のご案内  P.454



ご注意

ロッドにはロッドの進行方向以外からの外力をかけないで下さい。ロッドに対して直角方向や回転方向の力がかかるとまわり止めが破損する場合があります。



- ※1. 吸排気ポートは本体内部のエア抜き用配管です。外径φ6のチューブを差し込み、水のかからない所まで延長してご使用下さい。
- ※2. モータ・エンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は374ページをご参照ください。
- ※3. 原点復帰時はロッドがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意下さい。
ME:メカニカルエンド
SE:ストロークエンド
()付寸法は参考寸法です。
- ※4. ブレーキユニットの底面にはT溝がありませんのでご注意ください。
- ※5. アクチュエータケーブルはロボットケーブル(耐屈曲ケーブル)ではありませんのでケーブルベア等可動部で使用しないで下さい。





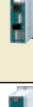



※ブレーキ付仕様は標準仕様に対し全長が72.5mm延長、質量が0.9kgアップします。

■ストローク別寸法・質量

ストローク	50	100	150	200	250	300
ℓ	150	200	250	300	350	400
L	266	316	366	416	466	516
質量(kg)	3.5	4.0	4.5	5.0	5.5	6.0

適応コントローラ

RCP2シリーズのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	型式	特徴	最大位置決め点数	入力電源	電源容量	標準価格	参照ページ			
ポジションナータイプ		PCON-C-56PI-NP-2-0	最大512点の位置決めが可能	512点	DC24V	最大2A	-				
安全カテゴリ対応ポジションナータイプ		PCON-CG-56PI-NP-2-0									
電磁弁タイプ		PCON-CY-56PI-NP-2-0	電磁弁と同じ制御で動作が可能	3点							
パルス列入力タイプ(差動ライドライバ仕様)		PCON-PL-56PI-NP-2-0	差動ライドライバ(対応パルス列入力タイプ)	(-)							
パルス列入力タイプ(オープンコレクタ仕様)		PCON-PO-56PI-NP-2-0	オープンコレクタ対応パルス列入力タイプ								
シリアル通信タイプ		PCON-SE-56PI-N-0-0	シリアル通信専用タイプ	64点							
フィールドネットワークタイプ		RPCON-56P	フィールドネットワーク専用タイプ	768点							→P343
プログラム制御タイプ		PSEL-C-1-56PI-NP-2-0	プログラム動作が可能 最大2軸の動作が可能	1500点							→P395

コンローラ
スライダ
タイプ
ロッド
タイプ
テーブル
アダプタ
ロッド
タイプ
クリーン
対応
防滴対応
コンローラ

C カップリング
D ビルドイン
R 折り返し

パルスモータ
20P

パルスモータ
28P

パルスモータ
35P

パルスモータ
42P

パルスモータ
56P

パルスモータ
86P

サーボモータ
10W

サーボモータ
20W

サーボモータ
30W

サーボモータ
60W

サーボモータ
100W

サーボモータ
150W

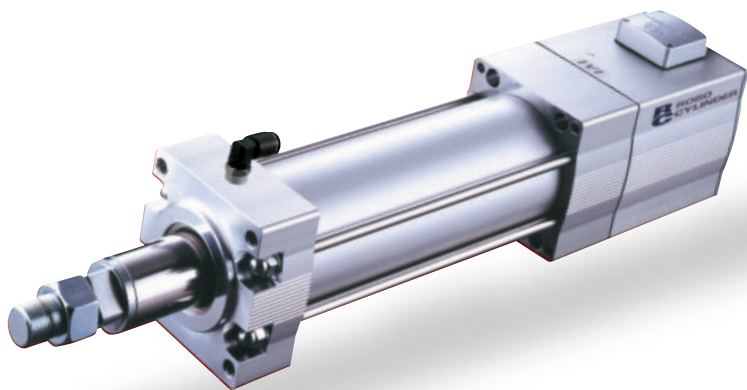
サーボモータ
750W

RCP2W-RA10C

ロボシリンダ 高推力ロッドタイプ 本体幅100mm パルスモータ カップリング仕様

型式項目	RCP2W	-	RA10C	-	I	-	86P	-		-		-	P2	-		-	
シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	モータ種類	リード	ストローク	適応コントローラ	ケーブル長	オプション									
		インクリメンタル仕様	86Pパルスモータ86□サイズ	10:10mm 5: 5mm 2.5:2.5mm	50:50mm ↓ 300:300mm (50mmピッチ毎設定)	P2:PCON-CF	N:無し P: 1m S: 3m M: 5m X□□:長さ指定 R□□:ロボットケーブル	A1~A3:コネクタケーブル 取出方向変更 B:ブレーキ付き FL:フランジ付き FT:フート金具付き									

※型式項目の内容は前付25ページをご参照ください。



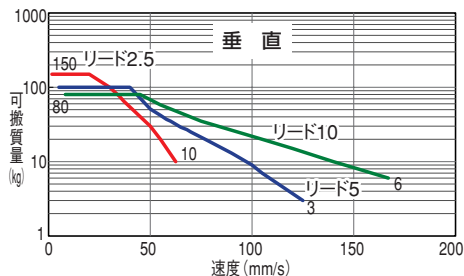
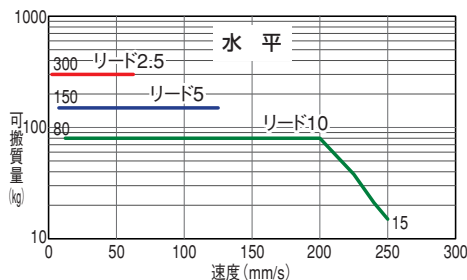
技術資料 P.451



- リード毎に最低速度が設定されています。(リード10: 10mm/s、リード5: 5mm/s、リード2.5: 1mm/s) 最低速度以下で動作すると振動等が出る場合がありますのでご注意ください。
- RCP2シリーズはパルスモータを使用していますので高速になると可搬質量が低下します。右記の速度と可搬質量の相関図にて希望する速度の可搬質量を確認してください。
- 可搬質量は、リード10: 0.04G、リード5: 0.02G、リード2.5: 0.01Gで動作させた時の値です。加速度は上記値が上限となります。又、水平可搬質量は外付ガイドを併用した場合です。ロッドの進行方向以外からの外力がかかると、まわり止めが破損する場合がありますのでご注意ください。

速度と可搬質量の相関図

RCP2シリーズは、パルスモータの特性上速度が上がると可搬質量が低下します。下記表から希望する速度と可搬質量が満たされているか確認してください。



アクチュエータスペック

リードと可搬質量

(注1) 速度が上がると最大可搬は低下しますのでご注意ください。

型式	リード (mm)	最大可搬質量(注1)		最大押付力 (N)	ストローク (mm)
		水平(kg)	垂直(kg)		
RCP2W-RA10C-I-86P-10-①-P2-②-③	10	~80	~80	1500	50~300 (50mm毎)
RCP2W-RA10C-I-86P-5-①-P2-②-③	5	150	~100	3000	
RCP2W-RA10C-I-86P-2.5-①-P2-②-③	2.5	300	~150	6000	

記号説明 ①ストローク ②ケーブル長 ③オプション

(注2) 押付力のグラフは492ページをご参照下さい。

ストロークと最高速度

ストローク / リード	50~300 (50mm毎)
10	250 <167>
5	125
2.5	63

※ < > 内は垂直使用の場合 (単位はmm/s)

①ストローク別価格表 (標準価格)

①ストローク (mm)	タイプ記号	
	RA10C	エンコーダ種類 インクリメンタル
50	—	—
100	—	—
150	—	—
200	—	—
250	—	—
300	—	—

②ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	標準価格
標準タイプ	P (1m)	—
	S (3m)	—
	M (5m)	—
長さ特殊	X06 (6m) ~ X10 (10m)	—
	X11 (11m) ~ X15 (15m)	—
	X16 (16m) ~ X20 (20m)	—
	R01 (1m) ~ R03 (3m)	—
ロボットケーブル	R04 (4m) ~ R05 (5m)	—
	R06 (6m) ~ R10 (10m)	—
	R11 (11m) ~ R15 (15m)	—
	R16 (16m) ~ R20 (20m)	—
	—	—

※保守用のケーブルは374ページをご参照下さい。

③オプション価格表 (標準価格)


名称	オプション記号	参考頁	標準価格
コネクタケーブル取出方向変更	A1~A3	→P437	—
ブレーキ	B	→P437	—
フランジ	FL	→P438	—
フート金具	FT	→P440	—

アクチュエータ仕様

項目	内容
駆動方式	ボールネジ 転造C10
繰り返し位置決め精度	±0.02mm
ロストモーション	0.1mm以下
ロッド径	φ40mm
ロッド不回転精度	±1.0度
保護構造	IP54
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下 (結露無きこと)
走行寿命	5000km

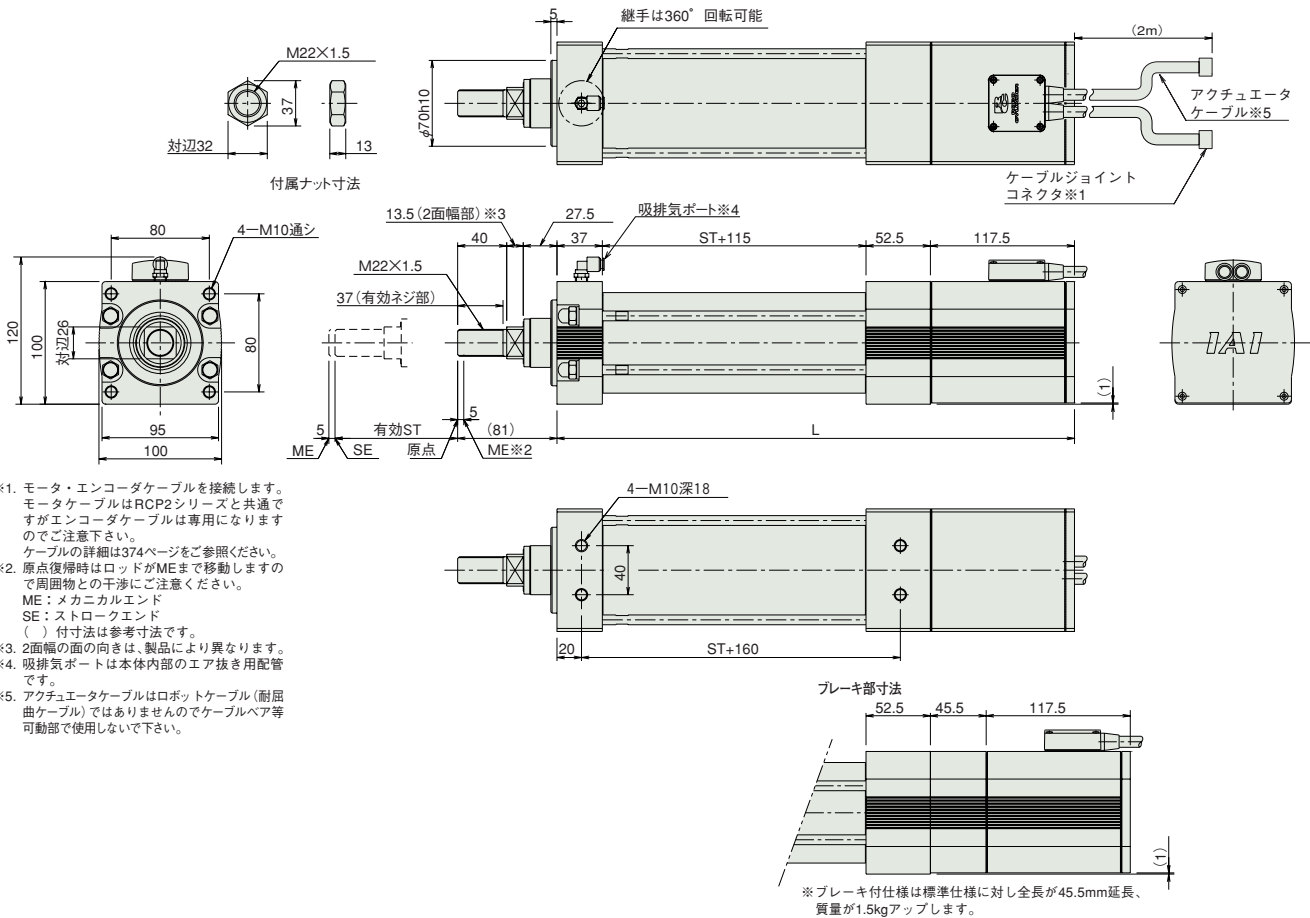
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。 www.iai-robot.co.jp

特注対応のご案内  P.454



※RA10Cタイプは構造上原点逆仕様は出来ませんのでご注意ください。




- ※1. モータ・エンコーダケーブルを接続します。モータケーブルはRCP2シリーズと共通ですがエンコーダケーブルは専用になりますのでご注意ください。ケーブルの詳細は374ページをご参照ください。
- ※2. 原点復帰時はロッドがMEまで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。ME：メカニカルエンド SE：ストロークエンド () 付寸法は参考寸法です。
- ※3. 2面幅の面の向きは、製品により異なります。
- ※4. 吸排気ポートは本体内部のエア抜き用配管です。
- ※5. アクチュエータケーブルはロボットケーブル(耐屈曲ケーブル)ではありませんのでケーブルベア等可動部で使用しないで下さい。

■ストローク別寸法・質量

ストローク	50	100	150	200	250	300
L	372	422	472	522	572	622
質量(kg)	9	9.5	10	10.5	11	11.5

適応コントローラ

RCP2W-RA10Cタイプのコントローラは下記の専用コントローラとなります。

名称	外観	型式	特徴	最大位置決め点数	入力電源	電源容量	標準価格	参照ページ
ポジショナータイプ		PCON-CF-86PI-NP-2-0	最大512点の位置決めが可能	512点	DC24V	最大6A	-	→P365

ご注意 エンコーダケーブルがPCON-C/CG/CY/PL/PO/SEコントローラと異なりCFタイプ専用となりますのでご注意ください。

- 一体型
コントローラ
- スライダ
タイプ
- ロッド
タイプ
- テーブル
アライメント
- 名パン
ロッドタイプ
- クリーン
対応
- 防滴対応
- コントローラ

- C カップリング
- D ビルドイン
- R 折り返し

- パルスモータ
20P
- パルスモータ
28P
- パルスモータ
35P
- パルスモータ
42P
- パルスモータ
56P
- パルスモータ
86P
- サーボモータ
10W
- サーボモータ
20W
- サーボモータ
30W
- サーボモータ
60W
- サーボモータ
100W
- サーボモータ
150W
- サーボモータ
750W

RCAW-RA3C/RA3D/RA3R

ロボシリンダ 防滴ロッドタイプ 本体径φ32mm 24Vサーボモータ カップリング仕様/ビルドイン仕様/モータ折返し仕様

型式項目	RCAW	-	□	-	I	-	20	-	□	-	□	-	A1	-	□	-	□
シリーズ	RA3C:	タイプ	エンコーダ種類	モータ種類	リード	ストローク	適応コントローラ	ケーブル長	オプション								
	カップリング仕様	インクリメンタル仕様	20:サーボモータ 20W	10:10mm 5: 5mm 2.5:2.5mm	50:50mm ↓ 200:200mm (50mmピッチ毎設定)	A1:ACON ASEL	N:無し P: 1m S: 3m M: 5m X□□:長さ指定 R□□:ロボットケーブル	下記オプション 価格表参照									

※型式項目の内容は前付25ページをご参照ください。

省電力対応



技術資料 P.451



- (1) ストロークが長くなると、ボールネジの危険回転数の関係から最高速度が低下します。下記アクチュエータスペック表にて希望するストロークの最高速度の確認をして下さい。
- (2) 可搬質量は加速度0.3G(リード2.5は0.2G)で動作させた時の値です。加速度は上記値が上限となります。
- (3) 水平可搬質量は外付ガイドを併用し、ロッドに進行方向以外からの外力がかからない場合の数値です。

アクチュエータスペック

■リードと可搬質量

型式	モータ出力 (W)	リード (mm)	最大可搬質量		定格推力 (N)	ストローク (mm)
			水平 (kg)	垂直 (kg)		
RCAW-①-I-20-10-②-A1-③-④	20	10	4	1.5	36.2	50~200 (50mm毎)
RCAW-①-I-20-5-②-A1-③-④		5	9	3	72.4	
RCAW-①-I-20-2.5-②-A1-③-④		2.5	18	6.5	144.8	

記号説明 ①タイプ ②ストローク ③ケーブル長 ④オプション

■ストロークと最高速度

ストローク / リード	50~200 (50mm毎)
10	500
5	250
2.5	125

(単位はmm/s)

エンコーダ種類/②ストローク別価格表 (標準価格)

②ストローク (mm)	タイプ記号		
	RA3C	RA3D	RA3R
	エンコーダ種類 インクリメンタル	エンコーダ種類 インクリメンタル	エンコーダ種類 インクリメンタル
50	I	I	I
100	-	-	-
150	-	-	-
200	-	-	-

③ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	③ケーブル記号	標準価格
標準タイプ	P (1m)	-
	S (3m)	-
	M (5m)	-
長さ特殊	X06 (6m) ~ X10 (10m)	-
	X11 (11m) ~ X15 (15m)	-
	X16 (16m) ~ X20 (20m)	-
	R01 (1m) ~ R03 (3m)	-
ロボットケーブル	R04 (4m) ~ R05 (5m)	-
	R06 (6m) ~ R10 (10m)	-
	R11 (11m) ~ R15 (15m)	-
	R16 (16m) ~ R20 (20m)	-
	R16 (16m) ~ R20 (20m)	-

※保守用のケーブルは384ページをご参照下さい。

④オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参考頁	標準価格
ブレーキ(※1)	B	→P437	-
フランジ金具	FL	→P438	-
フート金具	FT	→P440	-
原点確認センサ(※2)	HS	→P442	-
省電力対応	LA	→P442	-
ナックルジョイント	NJ	→P442	-
原点逆仕様(※2)	NM	→P442	-
クレビス金具(※3)	QR	→P443	-
背面取付用プレート(※3)	RP	→P444	-
トラニオン金具(前)(※4)	TRF	→P446	-
トラニオン金具(後)(※4)	TRR	→P446	-

- (※1) RA3Dはブレーキの設定はありません。
 (※2) 原点確認センサ(HS)は原点逆仕様(NM)では使用出来ません。
 (※3) クレビス金具、背面取付用プレートはRA3Rのみ使用可能です。
 (※4) トラニオン金具(後)はRA3C/RA3Dのみ使用可能です。

アクチュエータ仕様

項目	内容
駆動方式	ボールネジ φ8mm 転造C10
繰り返し位置決め精度	±0.02mm
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質 アルミ 白色アルマイト処理
ロッド径	φ16mm
ロッド不回転精度	±1.0度
保護構造	IP54
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露無きこと)
走行寿命	5000km

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。 www.iai-robot.co.jp

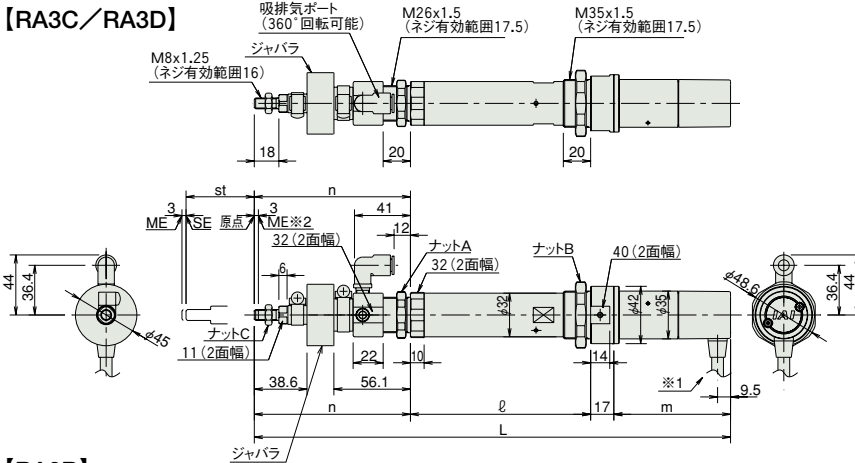


注) RA3Dタイプは3次元CADデータがありません。

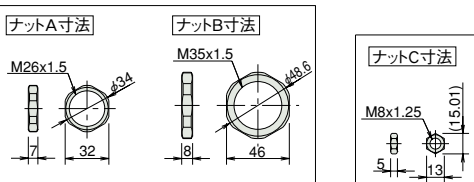
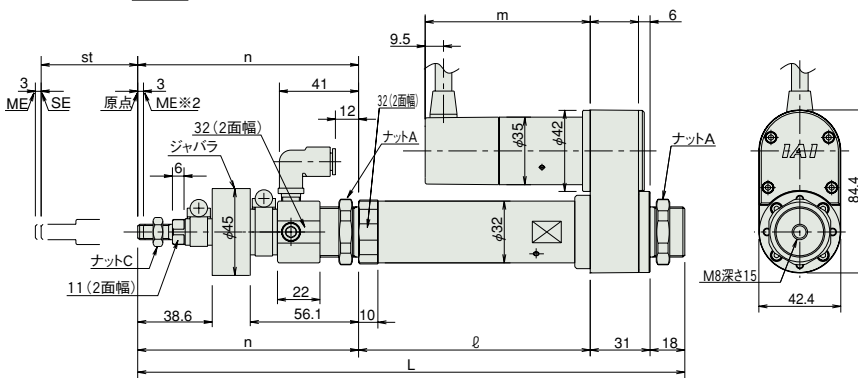
※1 ケーブルジョイントコネクタ及びケーブルの曲げスペースはRCA-RA3Cと同様です。(P142参照)
※2 原点復帰時はスライダがMEまで移動しますので、周囲物との干渉にご注意下さい。
ME: メカニカルエンド SE: ストロークエンド

特注対応のご案内 P.454

【RA3C/RA3D】



【RA3R】



■ストローク別寸法・質量

RCAW-RA3C/RA3D/RA3R (ブレーキなし)

ストローク	50	100	150	200	
L	RA3C	348.9	408.9	468.9	528.9
	RA3D	329.9	389.9	449.9	509.9
	RA3R	283.4	343.4	403.4	463.4
ℓ	RA3C	132	182	232	282
	RA3D	132	182	232	282
m	RA3C	120	170	220	270
	RA3D		85.5		
n	RA3C	114.4	124.4	134.4	144.4
	RA3D	114.4	124.4	134.4	144.4
質量 (kg)	RA3C	1.0	1.1	1.2	1.3
	RA3D	1.0	1.1	1.2	1.3
	RA3R	1.1	1.2	1.3	1.4

RCAW-RA3C/RA3D/RA3R (ブレーキ付き)

ストローク	50	100	150	200	
L	RA3C	387.9	447.9	507.9	567.9
	RA3D	ブレーキ付きはありません。			
	RA3R	283.4	343.4	403.4	463.4
ℓ	RA3C	132	182	232	282
	RA3D	ブレーキ付きはありません。			
m	RA3C	120	170	220	270
	RA3D		124.5		
n	RA3C	114.4	124.4	134.4	144.4
	RA3D	ブレーキ付きはありません。			
質量 (kg)	RA3C	1.2	1.3	1.4	1.5
	RA3D	1.2	1.3	1.4	1.5
	RA3R	1.3	1.4	1.5	1.6

適応コントローラ

RCAシリーズのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	型式	特徴	最大位置決め点数	入力電源	電源容量	標準価格	参照ページ
ポジションナータイプ		ACON-C-20SI-NP-2-0	最大512点の位置決めが可能	512点	DC24V	定格1.7A ピーク5.1A	-	
安全カテゴリ対応ポジションナータイプ		ACON-CG-20SI-NP-2-0					-	
電磁弁タイプ		ACON-CY-20SI-NP-2-0	電磁弁と同じ制御で動作が可能	3点			-	
パルス列入力タイプ (差動ライドライバ仕様)		ACON-PL-20SI-NP-2-0	差動ライドライバ対応パルス列入力タイプ	(-)			-	→P375
パルス列入力タイプ (オープンコレクタ仕様)		ACON-PO-20SI-NP-2-0	オープンコレクタ対応パルス列入力タイプ				-	
シリアル通信タイプ		ACON-SE-20SI-N-0-0	シリアル通信専用タイプ	64点			-	
フィールドネットワークタイプ		RACON-20S	フィールドネットワーク専用タイプ	768点			-	→P343
プログラム制御タイプ		ASEL-C-1-20SI-NP-2-0	プログラム動作が可能 最大2軸の動作が可能	1500点	-	→P405		

※ASELは1軸仕様の場合です。
※①はエンコーダの種類 (I: インクリ/A: アブソ) が入ります。

- 一体型 コントローラ
- スライダタイプ
- ロッドタイプ
- テーパー型
- ロケータ
- クリーン対応
- 防滴対応
- カップリング
- ビルドイン
- 折り返し
- パルスモータ 20P
- パルスモータ 28P
- パルスモータ 35P
- パルスモータ 42P
- パルスモータ 56P
- パルスモータ 86P
- サーボモータ 10W
- サーボモータ 20W
- サーボモータ 30W
- サーボモータ 60W
- サーボモータ 100W
- サーボモータ 150W
- サーボモータ 750W

RCAW-RA4C/RA4D/RA4R

ロボシリンダ 防滴ロッドタイプ 本体径φ37mm 24Vサーボモータ カップリング仕様/ビルドイン仕様/モータ折返し仕様

型式項目	RCAW	-	-	-	-	-	-	A1	-	-
シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	モータ種類	リード	ストローク	適応コントローラ	ケーブル長	オプション		
RA4C: カップリング仕様	RA4D: ビルドイン仕様	RA4R: モータ折返し仕様	インクリメンタル仕様 A.アブソリュート仕様	20: サーボモータ 20W 30: サーボモータ 30W	12:12mm 6: 6mm 3: 3mm	50:50mm ↓ 300:300mm (50mmピッチ毎設定)	A1:ACON ASEL	N:無し P: 1m S: 3m M: 5m X□□:長さ指定 R□□:ロボットケーブル	下記オプション 価格表参照	

※型式項目の内容は前付25ページをご参照ください。

省電力対応



技術資料 P.451



- (1)ストロークが長くなると、ボールネジの危険回転数の関係から最高速度が低下します。下記アクチュエータスペック表にて希望するストロークの最高速度の確認をして下さい。
- (2)可搬質量は加速度0.3G(リード3は0.2G)で動作させた時の値です。加速度は上記値が上限となります。
- (3)水平可搬質量は外付ガイドを併用し、ロッドに進行方向以外からの外力がかからない場合の数値です。

アクチュエータスペック

■リードと可搬質量

型式	モータ出力 (W)	リード (mm)	最大可搬質量		定格推力 (N)	ストローク (mm)
			水平(kg)	垂直(kg)		
RCAW-①-②-20-12-③-④-⑤-⑥	20	12	3.0	1.0	18.9	50~300 (50mm毎)
RCAW-①-②-20-6-③-④-⑤-⑥		6	6.0	2.0	37.7	
RCAW-①-②-20-3-③-④-⑤-⑥		3	12.0	4.0	75.4	
RCAW-①-②-30-12-③-④-⑤-⑥	30	12	4.0	1.5	28.3	
RCAW-①-②-30-6-③-④-⑤-⑥		6	9.0	3.0	56.6	
RCAW-①-②-30-3-③-④-⑤-⑥		3	18.0	6.5	113.1	

■ストロークと最高速度

ストローク リード	50~300 (50mm毎)
	12
6	300
3	150

(単位はmm/s)

記号説明 ①タイプ ②エンコーダ種類 ③ストローク ④適応コントローラ ⑤ケーブル長 ⑥オプション

②エンコーダ種類/③ストローク別価格表(標準価格)

③ストローク (mm)	①タイプ記号							
	RA4C/RA4D				RA4R			
	②エンコーダ種類		②エンコーダ種類		②エンコーダ種類		②エンコーダ種類	
	インクリメンタル	アブソリュート	インクリメンタル	アブソリュート	インクリメンタル	アブソリュート	インクリメンタル	アブソリュート
	モータW数		モータW数		モータW数		モータW数	
	20W	30W	20W	30W	20W	30W	20W	30W
50	-	-	-	-	-	-	-	-
100	-	-	-	-	-	-	-	-
150	-	-	-	-	-	-	-	-
200	-	-	-	-	-	-	-	-
250	-	-	-	-	-	-	-	-
300	-	-	-	-	-	-	-	-

⑤ケーブル長価格表(標準価格)

種類	⑤ケーブル記号	標準価格
標準タイプ	P (1m)	-
	S (3m)	-
	M (5m)	-
長さ特殊	X06 (6m) ~ X10 (10m)	-
	X11 (11m) ~ X15 (15m)	-
	X16 (16m) ~ X20 (20m)	-
	R01 (1m) ~ R03 (3m)	-
ロボットケーブル	R04 (4m) ~ R05 (5m)	-
	R06 (6m) ~ R10 (10m)	-
	R11 (11m) ~ R15 (15m)	-
	R16 (16m) ~ R20 (20m)	-

※保守用のケーブルは384ページをご参照下さい。

⑥オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参考頁	標準価格
ブレーキ(※1)	B	→P437	-
フランジ金具	FL	→P438	-
フット金具	FT	→P440	-
原点確認センサ(※2)	HS	→P442	-
省電力対応	LA	→P442	-
ナックルジョイント	NJ	→P442	-
原点逆仕様(※2)	NM	→P442	-
クレビス金具(※3)	QR	→P443	-
背面取付用プレート(※3)	RP	→P444	-
トラニオン金具(前)(※4)	TRF	→P446	-
トラニオン金具(後)(※4)	TRR	→P446	-

- (※1) RA4Dはブレーキの設定はありません。
 (※2) 原点確認センサ(HS)は原点逆仕様(NM)では使用出来ません。
 (※3) クレビス金具、背面取付用プレートはRA4Rのみ使用可能です。
 (※4) トラニオン金具(後)はRA4C/RA4Dのみ使用可能です。

アクチュエータ仕様

項目	内容
駆動方式	ボールネジ φ10mm 転造C10
繰り返し位置決め精度	±0.02mm
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質 アルミ 白色アルマイト処理
ロッド径	φ20mm
ロッド不回転精度	±1.0度
保護構造	IP54
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露無きこと)
走行寿命	5000km

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。 www.iai-robot.co.jp

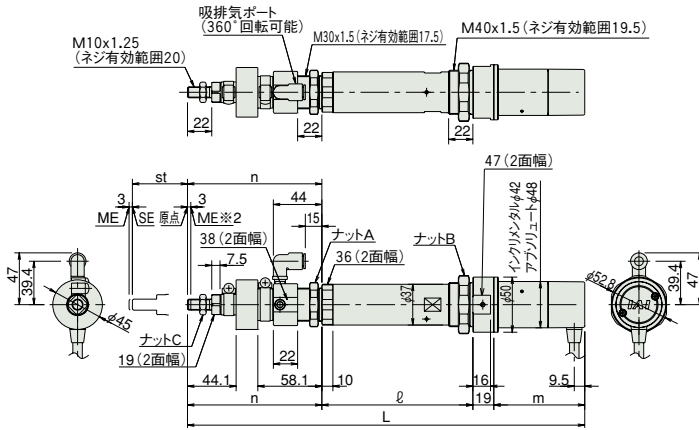


注) RA4Dタイプは3次元CADデータがありません。

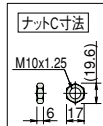
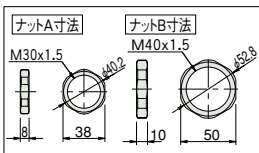
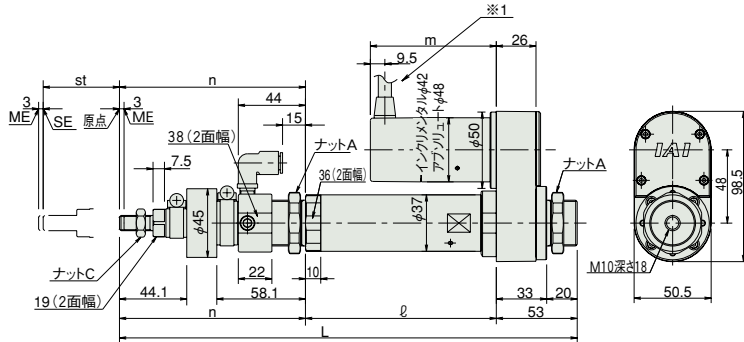
※1 ケーブルジョイントコネクタ及びケーブルの曲げスペースはRCA-RA4Cと同様です。(P144参照)
※2 原点復帰時はスライダがMEまで移動しますので、周囲物との干渉にご注意下さい。
ME: メカニカルエンド SE: ストロークエンド

特注対応のご案内 P.454

【RA4C/RA4D】



【RA4R】



■ストローク別寸法・質量

RCAW-RA4C/RA4D/RA4R(ブレーキなし)

ストローク			50	100	150	200	250	300	
L	RA4C	20W	インクリ	345.4	405.4	465.4	525.4	586.4	647.4
		アプソ	358.4	418.4	478.4	538.4	599.4	660.4	
	30W	インクリ	360.4	420.4	480.4	540.4	601.4	662.4	
		アプソ	373.4	433.4	493.4	553.4	614.4	675.4	
	RA4D	20W	インクリ	323.4	383.4	443.4	503.4	564.4	625.4
		アプソ	336.4	396.4	456.4	516.4	577.4	638.4	
30W	インクリ	338.4	398.4	458.4	518.4	579.4	640.4		
	アプソ	351.4	411.4	471.4	531.4	592.4	653.4		
RA4R	20W	インクリ	299.9	359.9	419.9	479.9	540.9	601.9	
		アプソ	299.9	359.9	419.9	479.9	540.9	601.9	
	30W	インクリ	299.9	359.9	419.9	479.9	540.9	601.9	
		アプソ	299.9	359.9	419.9	479.9	540.9	601.9	
l	RA4C	20W	インクリ	137	187	237	287	337	387
		アプソ	137	187	237	287	337	387	
	RA4D	20W	インクリ	137	187	237	287	337	387
		アプソ	137	187	237	287	337	387	
	RA4R	20W	共通	125	175	225	275	325	375
		30W	共通	125	175	225	275	325	375
m	RA4C	20W	インクリ				67.5		
		アプソ				80.5			
	30W	インクリ				82.5			
		アプソ				95.5			
	RA4D	20W	インクリ				45.5		
		アプソ				58.5			
30W	インクリ				60.5				
	アプソ				73.5				
RA4R	20W	インクリ				67.5			
	アプソ				80.5				
30W	インクリ				82.5				
	アプソ				95.5				
n	RA4C	20W	インクリ	121.9	131.9	141.9	151.9	162.9	173.9
		アプソ	121.9	131.9	141.9	151.9	162.9	173.9	
	RA4D	20W	インクリ	121.9	131.9	141.9	151.9	162.9	173.9
		アプソ	121.9	131.9	141.9	151.9	162.9	173.9	
	RA4R	20W	共通	121.9	131.9	141.9	151.9	162.9	173.9
		30W	共通	121.9	131.9	141.9	151.9	162.9	173.9
質量 (kg)	RA4C	20W/30W	1.4	1.5	1.7	1.8	2.0	2.1	
	RA4D	20W/30W	1.3	1.5	1.6	1.8	1.9	2.1	
	RA4R	20W/30W	1.5	1.7	1.8	2.0	2.1	2.3	

※ブレーキが追加されるとRA4Cタイプは、全長が43mm延長されます。RA4Rタイプはモータ部が43mm延長しますが、折返しのため全長は変更ありません。RA4Dタイプはブレーキの設定がありません。また質量はどの機種も0.2kgアップします。

適応コントローラ

RCAシリーズのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	型式	特徴	最大位置決め点数	入力電源	電源容量	標準価格	参照ページ
ポジショナータイプ		ACON-C-20I-NP-2-0 ACON-C-30I-NP-2-0	最大512点の位置決めが可能	512点	DC24V	20W 定格1.3A ピーク5.1A	-	→P375
安全カテゴリ対応ポジショナータイプ		ACON-CG-20I-NP-2-0 ACON-CG-30I-NP-2-0						
電磁弁タイプ		ACON-CY-20I-NP-2-0 ACON-CY-30I-NP-2-0	電磁弁と同じ制御で動作が可能	3点				
パルス列入カタイプ(差動ライドライバ仕様)		ACON-PL-20I-NP-2-0 ACON-PL-30I-NP-2-0	差動ライドライバ対応パルス列入カタイプ	(-)				
パルス列入カタイプ(オープンコレクタ仕様)		ACON-PO-20I-NP-2-0 ACON-PO-30I-NP-2-0	オープンコレクタ対応パルス列入カタイプ					
シリアル通信タイプ		ACON-SE-20I-N-0-0 ACON-SE-30I-N-0-0	シリアル通信専用タイプ	64点				
フィールドネットワークタイプ		RACON-20 RACON-30	フィールドネットワーク専用タイプ	768点				
プログラム制御タイプ		ASEL-C-1-20①-NP-2-0 ASEL-C-1-30①-NP-2-0	プログラム動作が可能 最大2軸の動作が可能	1500点			→P405	

※ASELは1軸仕様の場合です。
※①はエンコーダの種類(1:インクリ/A:アプソ)が入ります。

- 一体型 コントローラ
- タイプ スライダ
- タイプ ロッド
- タイプ テーブル
- タイプ ロボシリンダ
- 対応 クリーン
- 防滴対応
- コントローラ
- C カップリング
- D ビルドイン
- R 折り返し
- パルスモータ 20P
- パルスモータ 28P
- パルスモータ 35P
- パルスモータ 42P
- パルスモータ 56P
- パルスモータ 86P
- サーボモータ 10W
- サーボモータ 20W
- サーボモータ 30W
- サーボモータ 60W
- サーボモータ 100W
- サーボモータ 150W
- サーボモータ 750W

RCS2W-RA4C/RA4D/RA4R

ロボシリンダ 防滴ロッドタイプ 本体径φ37mm 200Vサーボモータ カップリング仕様/ビルドイン仕様/モータ折返し仕様

型式項目	RCS2W	—	□	—	□	—	□	—	□	—	□	—	□	—	□	—	□	—	□	—	□	—	□	
	シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	モータ種類	リード	ストローク	適応コントローラ	ケーブル長	オプション															
		RA4C: カップリング仕様 RA4D: ビルドイン仕様 RA4R: モータ折返し仕様	I:インクリメンタル 仕様 A:アブソリュート 仕様	20: サーボモータ 20W 30: サーボモータ 30W	12:12mm 6: 6mm 3: 3mm	50:50mm ↓ 300:300mm (50mmピッチ毎設定)	T1:XSEL-J/K T2:SCON SSEL XSEL-P/Q	N:無し P: 1m S: 3m M: 5m X□□:長さ指定 R□□:ロボットケーブル	下記オプション 価格表参照															

※型式項目の内容は前付25ページをご参照ください。



技術資料

P.451

POINT
選定上の
注意

- (1) ストロークが長くなると、ボールネジの危険回転数の関係から最高速度が低下します。下記アクチュエータスペック表にて希望するストロークの最高速度の確認をして下さい。
- (2) 可搬質量は加速度0.3G(リード3は0.2G)で動作させた時の値です。加速度は上記値が上限となります。
- (3) 水平可搬質量は外付ガイドを併用し、ロッドに進行方向以外からの外力がかからない場合の数値です。

アクチュエータスペック

■リードと可搬質量

型式	モータ出力 (W)	リード (mm)	最大可搬質量		定格推力 (N)	ストローク (mm)
			水平(kg)	垂直(kg)		
RCS2W-①-②-20-12-③-④-⑤-⑥	20	12	3.0	1.0	18.9	50~300 (50mm毎)
RCS2W-①-②-20-6-③-④-⑤-⑥		6	6.0	2.0	37.7	
RCS2W-①-②-20-3-③-④-⑤-⑥		3	12.0	4.0	75.4	
RCS2W-①-②-30-12-③-④-⑤-⑥	30	12	4.0	1.5	28.3	
RCS2W-①-②-30-6-③-④-⑤-⑥		6	9.0	3.0	56.6	
RCS2W-①-②-30-3-③-④-⑤-⑥		3	18.0	6.5	113.1	

■ストロークと最高速度

ストローク リード	50~300 (50mm毎)
	12
6	300
3	150

(単位はmm/s)

記号説明 ①タイプ ②エンコーダ種類 ③ストローク ④適応コントローラ ⑤ケーブル長 ⑥オプション

②エンコーダ種類/③ストローク別価格表(標準価格)

③ストローク (mm)	①タイプ記号							
	RA4C/RA4D				RA4R			
	②エンコーダ種類		②エンコーダ種類		②エンコーダ種類		②エンコーダ種類	
	インクリメンタル	アブソリュート	インクリメンタル	アブソリュート	インクリメンタル	アブソリュート	インクリメンタル	アブソリュート
	モータW数		モータW数		モータW数		モータW数	
	20W	30W	20W	30W	20W	30W	20W	30W
50	—	—	—	—	—	—	—	—
100	—	—	—	—	—	—	—	—
150	—	—	—	—	—	—	—	—
200	—	—	—	—	—	—	—	—
250	—	—	—	—	—	—	—	—
300	—	—	—	—	—	—	—	—

⑤ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	標準価格
標準タイプ	P (1m)	—
	S (3m)	—
	M (5m)	—
長さ特殊	X06 (6m) ~ X10 (10m)	—
	X11 (11m) ~ X15 (15m)	—
	X16 (16m) ~ X20 (20m)	—
	R01 (1m) ~ R03 (3m)	—
ロボットケーブル	R04 (4m) ~ R05 (5m)	—
	R06 (6m) ~ R10 (10m)	—
	R11 (11m) ~ R15 (15m)	—
	R16 (16m) ~ R20 (20m)	—

※保守用のケーブルは394ページをご参照下さい。

④オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参考頁	標準価格
ブレーキ(※1)	B	→P437	—
フランジ金具	FL	→P438	—
フット金具	FT	→P440	—
原点確認センサ(※2)	HS	→P442	—
ナックルジョイント	NJ	→P442	—
原点逆仕様(※2)	NM	→P442	—
クレビス金具(※3)	QR	→P443	—
背面取付用プレート(※3)	RP	→P444	—
トラニオン金具(前)(※4)	TRF	→P446	—
トラニオン金具(後)(※4)	TRR	→P446	—

- (※1) RA4Dはブレーキの設定はありません。
 (※2) 原点確認センサ(HS)は原点逆仕様(NM)では使用出来ません。
 (※3) クレビス金具、背面取付用プレートはRA4Rのみ使用可能です。
 (※4) トラニオン金具(後)はRA4C/RA4Dのみ使用可能です。

アクチュエータ仕様

項目	内容
駆動方式	ボールネジ φ10mm 転造C10
繰り返し位置決め精度	±0.02mm
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質 アルミ 白色アルマイト処理
ロッド径	φ20mm
ロッド不回転精度	±1.0度
保護構造	IP54
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露無きこと)
走行寿命	5000km

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。 www.iai-robot.co.jp



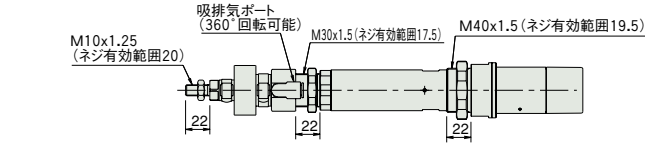
注) RA4Dタイプは3次元CADデータがありません。

特注対応のご案内

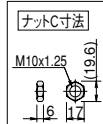
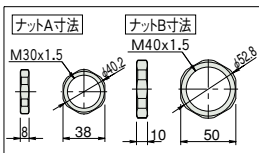
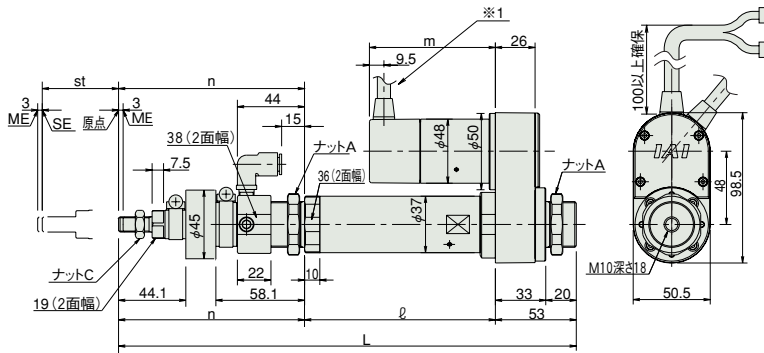
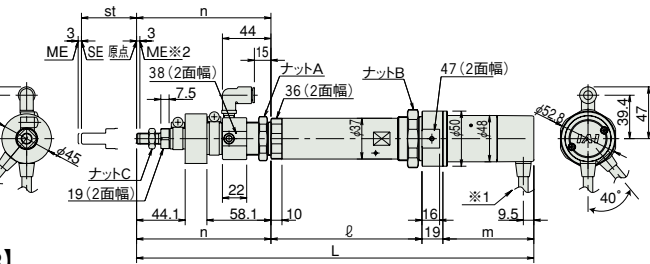
P.454

- ※1 ケーブルジョイントコネクタ及びケーブルの曲げスペースはRCS2-RA4Cと同様です。(P174参照)
 - ※2 原点復帰時はスライダがMEまで移動しますので、周囲物との干渉にご注意下さい。
- ME: メカニカルエンド SE: ストロークエンド

[RA4C/RA4D]



[RA4R]



■ストローク別寸法・質量

RCS2W-RA4C/RA4D/RA4R (ブレーキなし)		ストローク	50	100	150	200	250	300
L	RA4C	20W	358.4	418.4	478.4	538.4	599.4	660.4
		30W	373.4	433.4	493.4	553.4	614.4	675.4
	RA4D	20W	336.4	396.4	456.4	516.4	577.4	638.4
		30W	351.4	411.4	471.4	531.4	592.4	653.4
	RA4R	20W	299.9	359.9	419.9	479.9	540.9	601.9
		30W	299.9	359.9	419.9	479.9	540.9	601.9
ℓ	RA4C	20W	137	187	237	287	337	387
		30W	137	187	237	287	337	387
	RA4D	20W	137	187	237	287	337	387
		30W	137	187	237	287	337	387
	RA4R	20W	125	175	225	275	325	375
		30W	125	175	225	275	325	375
m	RA4C	20W				80.5		
		30W				95.5		
	RA4D	20W				58.5		
		30W				73.5		
	RA4R	20W				80.5		
		30W				95.5		
n	RA4C	20W	121.9	131.9	141.9	151.9	162.9	173.9
		30W	121.9	131.9	141.9	151.9	162.9	173.9
	RA4D	20W	121.9	131.9	141.9	151.9	162.9	173.9
		30W	121.9	131.9	141.9	151.9	162.9	173.9
	RA4R	20W	121.9	131.9	141.9	151.9	162.9	173.9
		30W	121.9	131.9	141.9	151.9	162.9	173.9
質量 (kg)	RA4C	20W/30W	1.4	1.5	1.7	1.8	2.0	2.1
	RA4D	20W/30W	1.3	1.5	1.6	1.8	1.9	2.1
	RA4R	20W/30W	1.5	1.7	1.8	2.0	2.1	2.3

RCS2W-RA4C/RA4D/RA4R (ブレーキ付き)

RCS2W-RA4C/RA4D/RA4R (ブレーキ付き)		ストローク	50	100	150	200	250	300
L	RA4C	20W	401.4	461.4	521.4	581.4	642.4	703.4
		30W	416.4	476.4	536.4	596.4	657.4	718.4
	RA4D	20W	ブレーキ付きはありません。					
		30W	ブレーキ付きはありません。					
	RA4R	20W	299.9	359.9	419.9	479.9	540.9	601.9
		30W	299.9	359.9	419.9	479.9	540.9	601.9
ℓ	RA4C	20W	137	187	237	287	337	387
		30W	137	187	237	287	337	387
	RA4D	20W	ブレーキ付きはありません。					
		30W	ブレーキ付きはありません。					
	RA4R	20W	125	175	225	275	325	375
		30W	125	175	225	275	325	375
m	RA4C	20W	123.5					
		30W	138.5					
	RA4D	20W	ブレーキ付きはありません。					
		30W	ブレーキ付きはありません。					
	RA4R	20W	123.5					
		30W	138.5					
n	RA4C	20W	121.9	131.9	141.9	151.9	162.9	173.9
		30W	121.9	131.9	141.9	151.9	162.9	173.9
	RA4D	20W	ブレーキ付きはありません。					
		30W	ブレーキ付きはありません。					
	RA4R	20W	121.9	131.9	141.9	151.9	162.9	173.9
		30W	121.9	131.9	141.9	151.9	162.9	173.9
質量 (kg)	RA4C	20W/30W	1.6	1.7	1.9	2.0	2.2	2.3
	RA4D	20W/30W	-					
	RA4R	20W/30W	1.7	1.9	2.0	2.2	2.3	2.5

適応コントローラ

RCS2シリーズのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	型式	特徴	最大位置決め点数	入力電源	電源容量	標準価格	参照ページ
ポジションナーモード		SCON-C-20①-NP-2-② SCON-C-30D①-NP-2-②	最大512点の位置決めが可能	512点	単相AC 100V 単相AC 200V 三相AC 200V (XSEL-P/Qのみ)	最大 360VA ※1軸仕様 150W動作の場合	-	→P385
電磁弁モード			電磁弁と同じ制御で動作が可能	7点				
シリアル通信タイプ			シリアル通信専用タイプ	64点				
パルス列入力制御タイプ			パルス列入力専用タイプ	(-)				
プログラム制御 1-2軸タイプ		SSEL-C-1-20①-NP-2-② SSEL-C-1-30D①-NP-2-②	プログラム動作が可能 最大2軸の動作が可能	20000点			-	→P415
プログラム制御 1-6軸タイプ			XSEL-③-1-20①-N1-EEE-2-④ XSEL-③-1-30D①-N1-EEE-2-④	プログラム動作が可能 最大6軸の動作が可能				

※SSEL、XSELは1軸仕様の場合です。
 ※①はエンコーダの種類 (1: インクリ/A: アプソ) が入ります。
 ※②は電源電圧の種類 (1: 100V/2: 単相200V) が入ります。
 ※③はXSELのタイプ名 (J/K/P/Q) が入ります。
 ※④は電源電圧の種類 (1: 100V/2: 単相200V/3: 三相200V) が入ります。

コンローラ
スライダ
ロッド
テーブル
ロボ
クリーン
防滴対応
コンローラ
カップリング
ビルドイン
折り返し
パルスモータ 20P
パルスモータ 28P
パルスモータ 35P
パルスモータ 42P
パルスモータ 56P
パルスモータ 86P
サーボモータ 10W
サーボモータ 20W
サーボモータ 30W
サーボモータ 60W
サーボモータ 100W
サーボモータ 150W
サーボモータ 750W