

バッテリーレスアブソリュートエンコーダー標準搭載 テーブルトップロボットTTAシリーズ カatalog訂正のお願い

日ごろは弊社製品をご愛顧いただきまして、誠にありがとうございます。

「バッテリーレスアブソリュートエンコーダー標準搭載 テーブルトップロボットTTAシリーズ(カatalog番号: CJ0206-3A/2016年1月発行)」で訂正が必要な箇所がありましたので、ここにお詫び申し上げます。つきましては、大変お手数ですが下記内容をご参照の上、ご使用いただきますようお願いいたします。

記

訂正箇所

- (1) P19、P21、P23、P25 「リードと可搬質量」の型式
- (2) P46 本体質量のストローク表記
- (3) P52 「追加スイッチ」米印(※)箇所

訂正内容

- (1)
- 【誤】 TTA-A2
- 【正】 TTA-A3

■リードと可搬質量

型式	軸構成	エンコーダ種類	モータ種類	リード (mm)	ストローク (mm)	速度 (mm/sec)	可搬質量 (kg) (注1)
TTA-A3SL(G)-WA-20 ①-20 ②-③ B④-⑤-⑥-⑦-⑧-⑨-⑩	X軸	バッテリーレスアブソ	ACサーボモータ	8	200	1~600	30
	Y軸			8	200	1~600	—
	Z軸			2.14相当	100/150	1~170	15
TTA-A3SH(G)-WA-20 ①-20 ②-③ B④-⑤-⑥-⑦-⑧-⑨-⑩	X軸			16	200	1~1000	15
	Y軸			16	200	1~800	—
	Z軸			5相当	100/150	1~400	7
TTA-A2(G)-WA-20 ①-20 ②-③ B④-⑤-⑥-⑦-⑧-⑨-⑩	X軸	パルスモータ		24相当	200	1~800	20
	Y軸			24相当	200	1~800	—
	Z軸			12	100/150	1~400	6

A3

- (2)
- 【誤】 20-20、30-30、40-40、50-50
- 【正】 20-15、30-25、40-35、50-45

本体質量	20-20 40-40	31.3kg 46.3kg	30-30 50-50	39.3kg 53.3kg	20-20 40-40	36.3kg 48.3kg	30-30 50-50	41.3kg 56.3kg
------	----------------	------------------	----------------	------------------	----------------	------------------	----------------	------------------

- (3)
- 【誤】 「※20-20ストロークは、操作部脱着可能仕様(型式:OS)との併用はできません。」
- 【正】 「※20-20ストローク/20-15ストロークは、操作部脱着可能仕様(型式:OS)との併用はできません。」

以上、よろしくお願いいいたします。