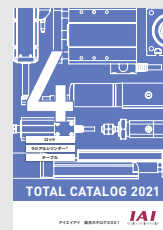
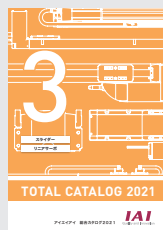
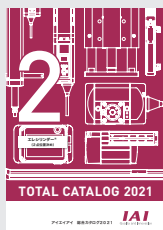
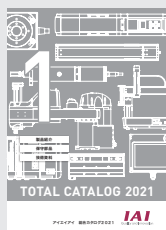


エレシリンダー®
(2点位置決め)

TOTAL CATALOG 2021

IAI 総合カタログ2021 / ラインナップ



1

製品紹介
保守部品
技術資料

注意事項

アイエイアイの技術

アイエイアイ製品の機能

アプリケーション事例

カタログの見方

保守部品

技術資料

生産中止品と後継機種

旧型式変換表

サポート体制

2

エレシリンダー®
(2点位置決め)

スライダー



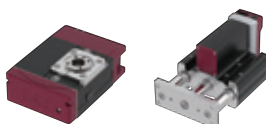
ロッド
ラジアルシリンダー®



テーブル グリッパー



ロータリー ストッパー



クリーン仕様 防塵防滴



制御関連機器



3

スライダー
リニアサーボ

スライダー



リニアサーボ



4

ロッド
ラジアルシリンダー®
テーブル

ロッドタイプ

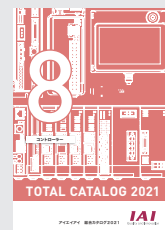
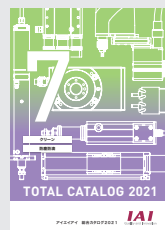
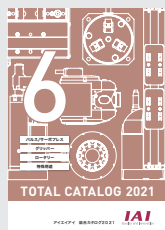
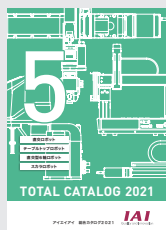
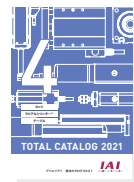
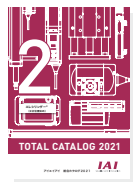
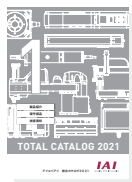


ラジアルシリンダー®



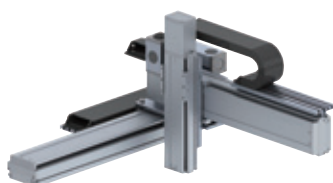
テーブルタイプ



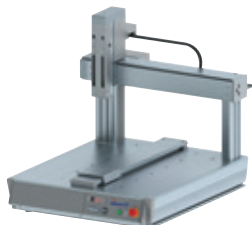


5 直交 テーブルトップ 直交型6軸 スカラ

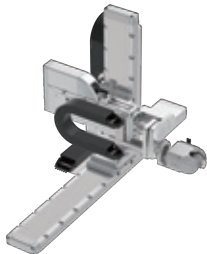
直交ロボット



テーブルトップロボット



直交型6軸ロボット



スカラロボット



6 パルスプレス サーボプレス グリッパー ロータリー 特殊用途

パルスプレス



サーボプレス



グリッパータイプ



ロータリータイプ



特定機能機種

手首ユニット



ロータリー
チャック



7 クリーン 防塵防滴

クリーン仕様



防塵防滴仕様



8 コントローラー

単軸コントローラー



多軸コントローラー



DC24V電源



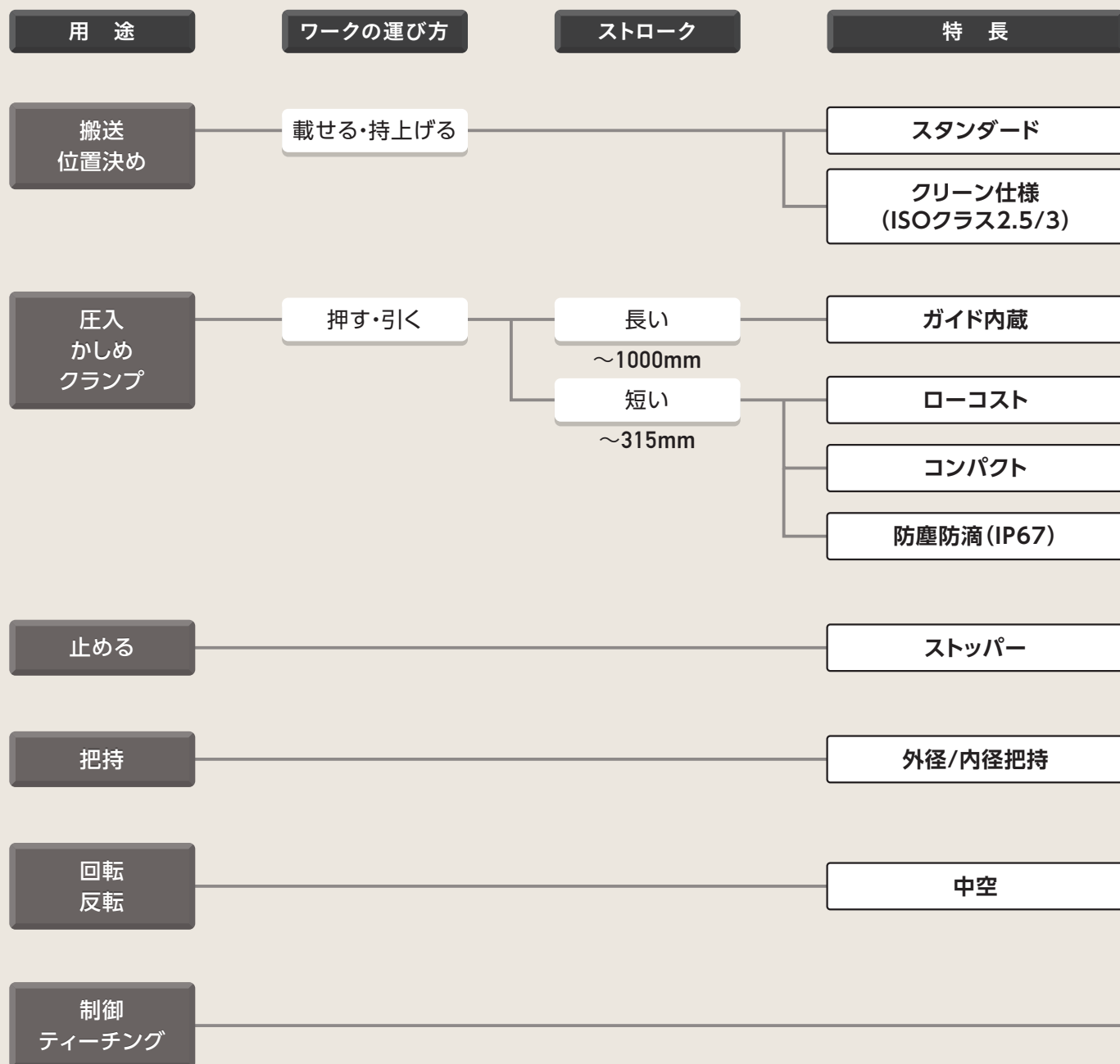
ティーチングボックス



ソフトの紹介



IAI 機種選定フロー ～エレシリンダー®～



エレシリンダー®はコントローラーが内蔵されています。別置きコントローラーは不要です。



エレシリンダー®はコントローラー一体型です!



数値を選択するだけで動かせます!



お困りの際は、お気軽に最寄りの営業所または代理店へご相談ください。

お客様の「あったらいいな」を形にします。

スペック (ストローク・可搬質量など)		タイプ名		詳細ページ
50~2600mm	~水平108/垂直36kg	スライダ		2 43
50~800mm	~水平51/垂直25kg	クリーン		2 47
50~1000mm	押付け力~1094N	ラジアルシリンダー®		2 45
30~300mm	押付け力~1094N	ロッド		2 45
30~150mm	~水平20/垂直6.5kg	テーブル		2 46
50~315mm	~水平80/垂直19kg	防塵防滴		2 48
50mm	最大ワーク質量50kg	ストッパー		2 67
10~20mm (片側)	把持力~360N (両側)	グリッパー		2 65
330度	最大トルク~8N・m	ロータリー		2 67
制御関連機器各種				2 390



機種選定ソフトを是非ご活用ください!

アイエイアイの全シリーズ約100万アイテムから
最適機種を10秒で一発選定します。

アイエイアイホームページ ▶ 機種選定ソフト

アイエイアイ 選定

検索

<http://www.iai-robot.co.jp/sentei/>



エレシリンダー[®] 採用で実現する

1 不良を出さない

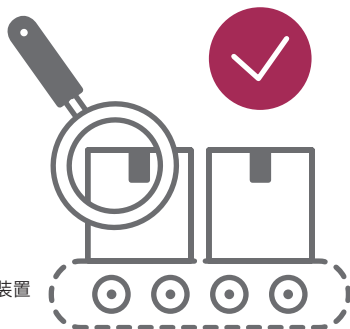
これで実現!



事例掲載ページ

- ・ランプシェード塗装装置
- ・ドーナツにシロップを振りかける装置
- ・ラインコンベア間移載装置

▶2-23~



2 小型化

これで実現!



事例掲載ページ

- ・フローリングパネル移載装置

▶2-26



3 サイクルタイムが短い

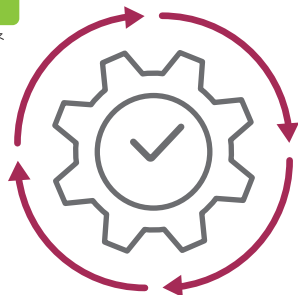
これで実現!



事例掲載ページ

- ・ショートケーキ移載装置
- ・ウレタン切断装置
- ・小瓶コンベア搬送装置
- ・お菓子ケースのフタはめ込み装置
- ・工作機械(加工機)の扉開閉機構
- ・ハンドクリーム充填装置

▶2-27~



4 短時間で設計できる

これで実現!



事例掲載ページ

- ・医療機器部品の切断装置

▶2-33



7 停まらない(チョコ停がない)

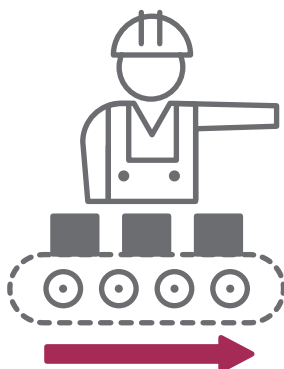
これで実現!



事例掲載ページ

- ・化粧品ボトルの不良品除去装置
- ・段ボール箱への印字装置
- ・焼き菓子製造装置

▶2-37~



8 部品点数が少ない(予備品が少ない)

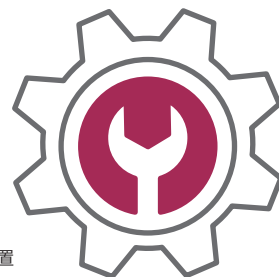
これで実現!



事例掲載ページ

- ・自動車用車軸部品のカラー圧入装置

▶2-40



うれしい10のポイント

エレシリンダー®の特長

これで実現!



簡単設定
▶2-7



AVD
▶2-8



デジタルスピコン
▶2-9



カンタン選定
▶2-11



ラジアルシリンダー®
▶2-12



4列ガイド内蔵
▶2-13



バッテリーレスアプソ
▶2-14



パワーコン®
▶2-15



無線接続
▶2-16



長寿命
▶2-17



安全
▶2-18



省エネ
▶2-19

5 組立・調整がカンタン

これで実現!



簡単設定



AVD



デジタルスピコン



ラジアルシリンダー®



4列ガイド内蔵



バッテリーレスアプソ



無線接続



事例掲載ページ

・チーズ押し装置
▶2-34

6 製造現場で評判がいい

これで実現!



簡単設定



デジタルスピコン



バッテリーレスアプソ



長寿命



省エネ



事例掲載ページ

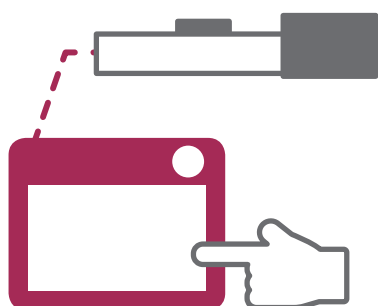
・インスタントスープの選別装置
・プレス機へのローダー
▶2-35~

9 手の届かないところでも ラクラク操作

これで実現!



無線接続



事例掲載ページ

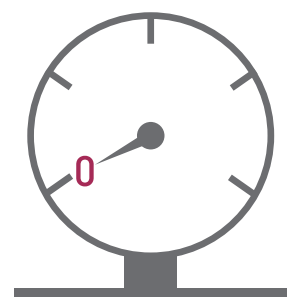
・洗浄機の扉開閉機構
▶2-41

10 残圧無しで挟まれ無し

これで実現!



安全



事例掲載ページ

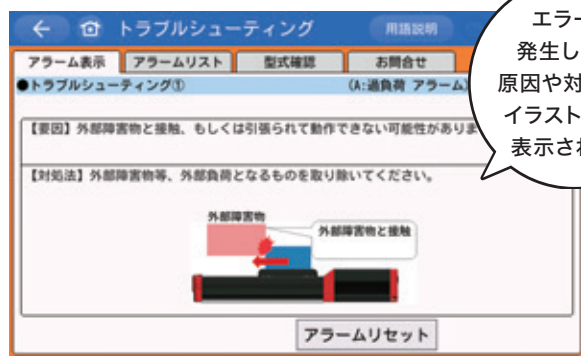
・基板導通検査機
▶2-42



数値でラクラク 簡単設定

どなたでも簡単に操作できます！

データ入力を行うだけで、動かすことができます。面倒なプログラムは必要ありません。
電磁弁と同じようにON/OFF信号だけで、動作できます。



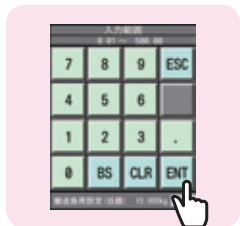
エラーが発生しても、原因や対処法がイラスト入りで表示されます

POINT

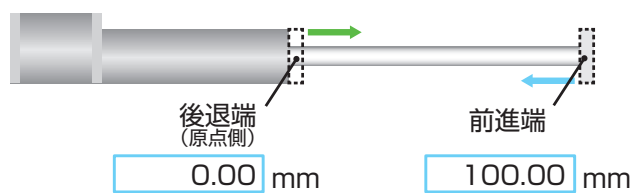
プログラムレスで簡単！

▶▶ 始点・終点が簡単に任意の位置に登録できます

停止する位置を入力します。



位置設定



▶▶ AVDが簡単に任意の値に登録できます

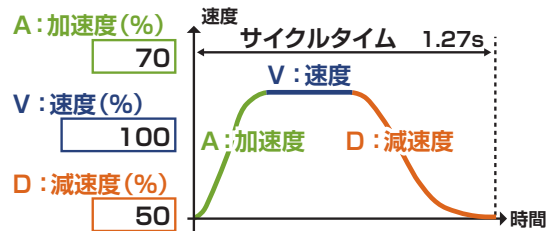
移動条件を入力します。

- 運転条件の略称 AVD
- Acceleration : 加速度
 - Velocity : 速度
 - Deceleration : 減速度



運転条件

(往路:後退端→前進端)



簡単設定だから…



サイクルタイムが短い



組立・調整がカンタン



製造現場で評判がいい



変幻自在な調整を実現

AVD

AVDを個別に調整が可能！

エアシリンダーはスピコンを使用して

エア流量を調整することで、速度を調整します。

速度や加速度、減速度をきめ細やかに調整する事はできません。

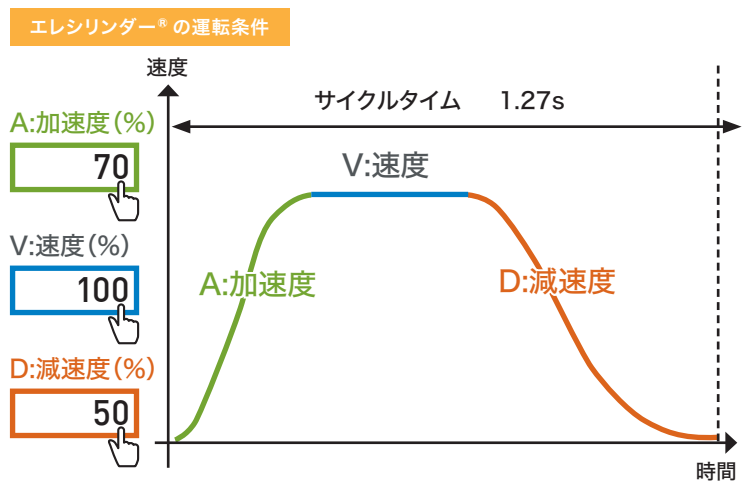
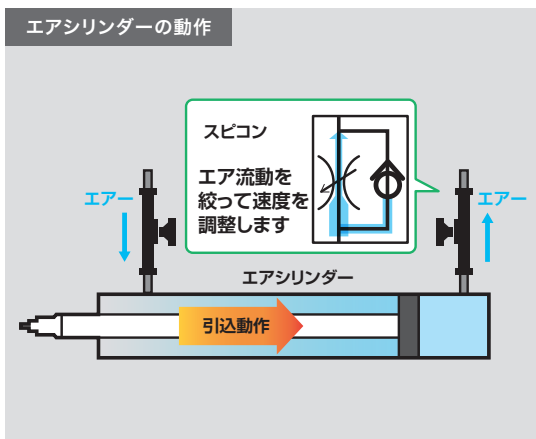
エレシリンダー® はAVDを個別にパーセンテージで入力して、調整できます。

運転条件の略称 AVD

Acceleration : 加速度

Velocity : 速度

Deceleration : 減速度



POINT サイクルタイムが短縮できます！

エアシリンダーは、速度を上げ過ぎるとストローク端での衝撃が大きくなるため、速度を上げることができません。
エレシリンダー® は高速かつなめらかな起動と停止ができますので、サイクルタイムを短縮することができます。

エアシリンダー

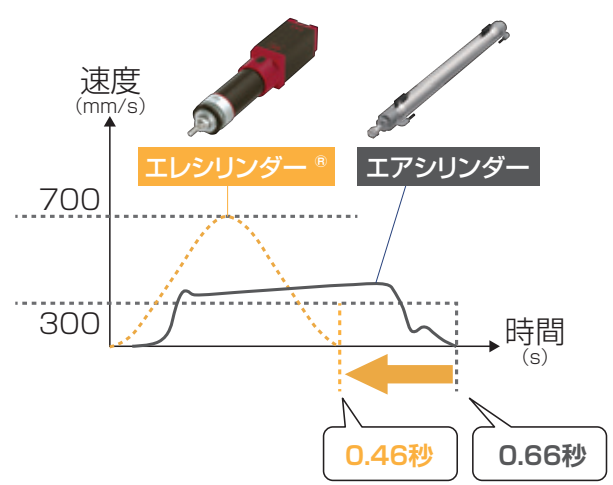
- 平均速度: 300mm/s
- ストローク: 200mm

サイクルタイム
➡ **0.66秒**

エレシリンダー®

- 最高速度: 800mm/s
- 加速度: 0.7G
- ストローク: 200mm

サイクルタイム
➡ **0.46秒**



不良を出さない



サイクルタイムが短い



組立・調整がカンタン



停まらない



その場で設定してすぐ確認

デジタルスピコン

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

コントローラー
内蔵

制御関連機器



数字を選んで 入力するだけ！ すぐに動かせます！

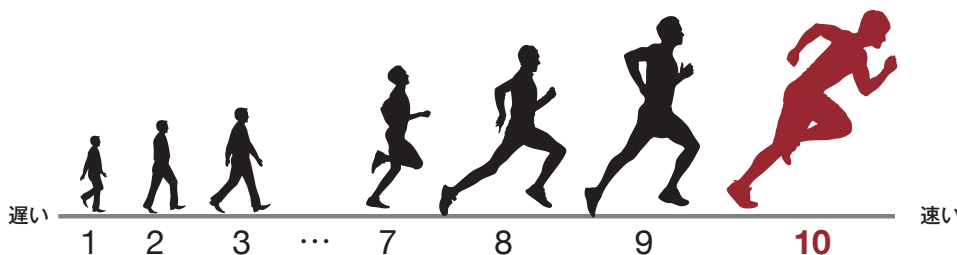
直感操作のデジタルスピコン付きエレシリンダーは、プログラムレスで数字を選んで入力するだけです。すぐに動かせます。

POINT

速度設定が簡単です！

前進と後退の速度は1～10段階の数字を選ぶだけで、速度を変えることができます。

簡単設定	
Level	速度(V)
前進(F)	10
後退(B)	8



POINT

ON/OFF制御

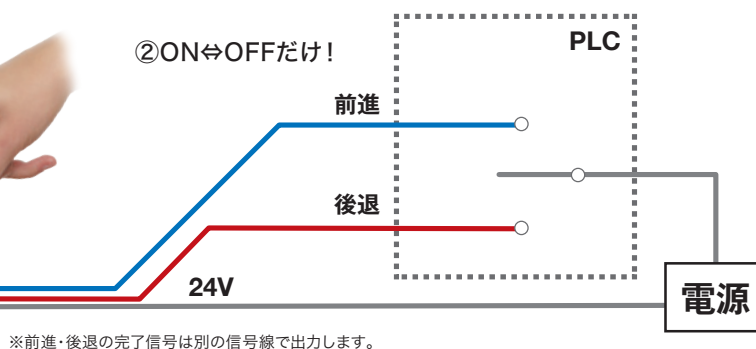
エレスリンダーはON⇔OFFだけで動かします！

制御はエアシリンダーと同じです。

①設定したら



②ON⇔OFFだけ！

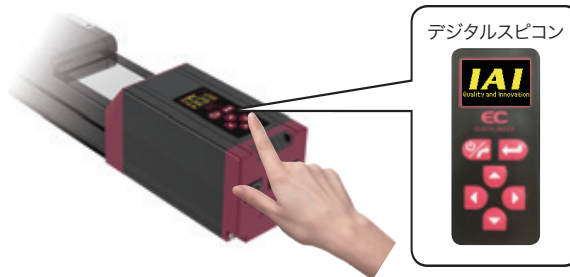


POINT

複雑なプログラム不要！設定が簡単です！

何もしなくても、そのままご使用いただけます！

出荷時に位置(前進端・後退端)と
最高速度、加速度(0.3G)は設定済みです。



個別調整する場合は、キーで数字を選ぶだけです

移動時間の確認も可能です

簡単設定

Level	速度(V)
前進(F)	10
後退(B)	8

簡単設定(10段階)

AVD設定

%	A	V	D
F	30	70	20
B	80	100	50

AVD設定

サイクルタイム

	時間(S)
前進(F)	0.7
後退(B)	1.2

サイクルタイム表示

※キーシートで停止位置の登録も可能です。



デジタルスピコン
だから…



組立・調整がカンタン



製造現場で評判がいい

10秒で選べる

カンタン機種選定

わずか5分で機種選定ができます！

取付姿勢やストローク、荷重など、必要条件を入力を入力するだけで、カンタンに選定が可能です。

まずは、こちらに
アクセス！

アイエイアイホームページ ▶ 機種選定ソフト

アイエイアイ 選定 検索 <http://www.iai-robot.co.jp/sentei/>



1 トップページから、
エレシリンダー
選定方法を選択

『お客様使用条件から選ぶ(2種)』『エアシリンダー相当機種から選ぶ』から選択します。



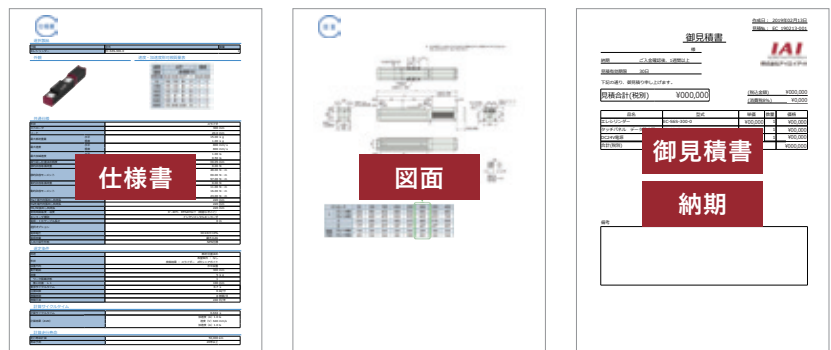
2 必要条件を入力
取付姿勢・ストローク・
荷重・重心位置・サイクルタイム・
運転時間

選択項目にチェックを入れ、詳細条件を入力します。



3 仕様書・図面・
見積書(納期)出力

自動作成されたデータを出力します。そのまま使えて便利！



4 選定終了

カンタン機種選定
だから…



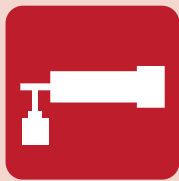
小型化



短時間で設計できる



停まらない



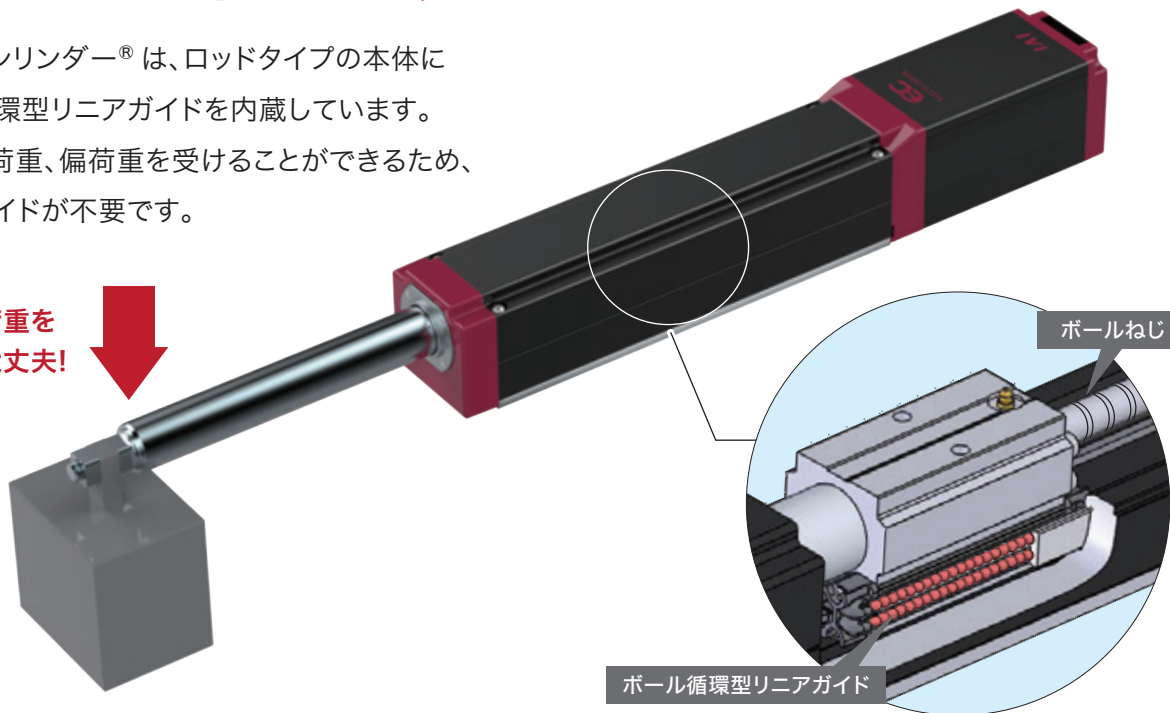
外付けガイド無しで、ラジアル荷重に耐える

ラジアルシリンダー[®]

内蔵されたボール循環型リニアガイドにより、省スペース化を実現！

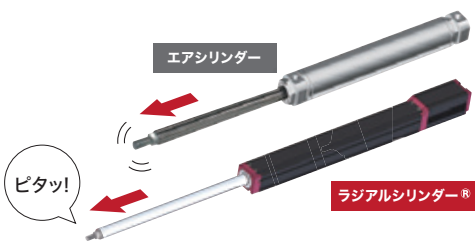
ラジアルシリンダー[®]は、ロッドタイプの本体にボール循環型リニアガイドを内蔵しています。ラジアル荷重、偏荷重を受けることができるため、外付けガイドが不要です。

ラジアル荷重をかけても大丈夫！



POINT

ガイド内蔵のメリット



先端の振れがありません

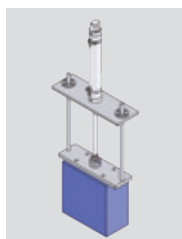
リニアガイドを内蔵しており、ロッドがガイドに支えられているため、先端の振れがありません。

狭い場所でも使用できます

外付けのガイドが必要ないため、狭い場所でも使用できます。

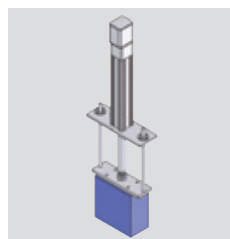
POINT

他のロッドタイプとの構成比較



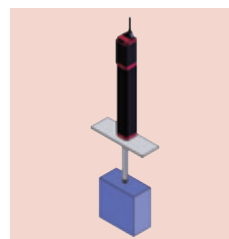
エアシリンダー

負荷は外付けガイドで受け、ロッドの芯ズレによる傾きを防ぐため、フローティングジョイントで結合します。



一般の電動ロッド

負荷は外付けガイドで受けます。基本的にエアシリンダーと同じ構成です。



ラジアルシリンダー[®]

負荷はロッドに直結した内蔵ガイドで受けるため直接ワークを取付けできます。内蔵ガイドはボールプッシュよりも剛性が高く、省スペース、低価格となります。



ラジアルシリンダー[®]だから…



小型化



短時間で設計できる



組立・調整がカンタン



部品点数が少ない

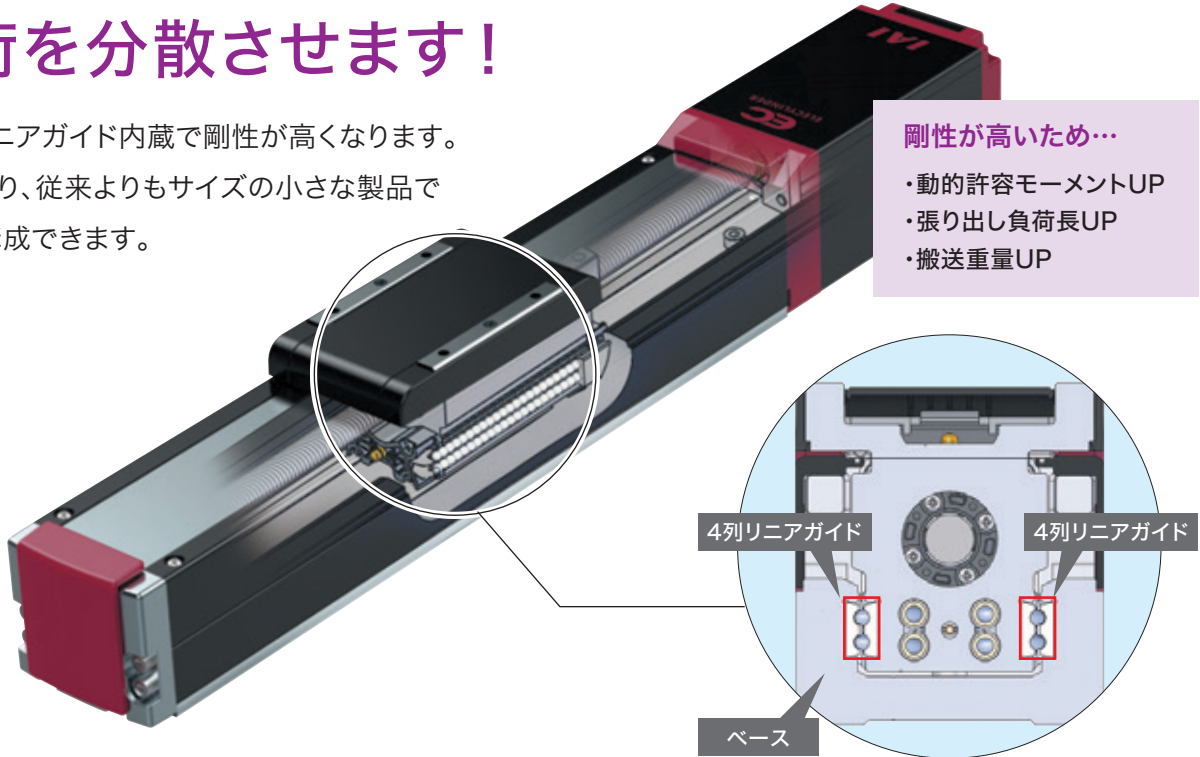


4列ガイド採用で剛性アップ

4列ガイド内蔵

4列の鋼球で 負荷を分散させます！

4列のリニアガイド内蔵で剛性が高くなります。
それにより、従来よりもサイズの小さな製品で
装置を構成できます。



剛性が高いため…

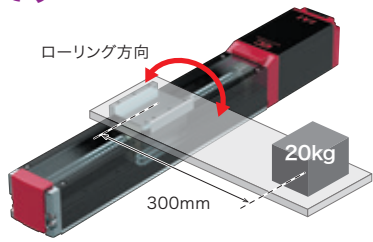
- 動的許容モーメントUP
- 張り出し負荷長UP
- 搬送重量UP

POINT

従来品よりこんなにパワーアップ！

▶▶ 動的許容モーメントが従来品の
3.5倍以上です

スライダタイプ
ワークを載せて運ぶ



EC-S6□AH ▶ 2-119
EC-S7□AH ▶ 2-125

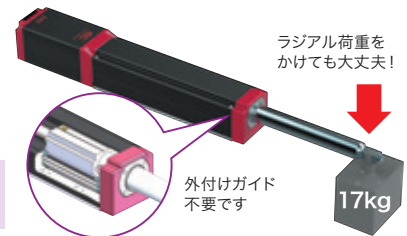
※本使用条件の場合の走行寿命:58,000km

仕様

	S6□AH	S7□AH
最長ストローク	800mm	800mm
最大可搬質量(水平)	40kg	51kg
動的許容モーメント(ローリング方向)	Mc 55N・m	Mc 134N・m

▶▶ ロッド先端動的許容ラジアル荷重は
従来品の2.8倍以上です

ラジアルシリンダー
ワークを押す・引く・
圧入する



EC-RR6□AH ▶ 2-233
EC-RR7□AH ▶ 2-241

仕様

	RR6□AH	RR7□AH
最長ストローク	400mm	500mm
ロッド先端動的許容ラジアル荷重 ※	130N	170N

※基本定格寿命5,000kmの場合
(注)ご使用の際には、1-295の条件をご確認ください。



4列ガイド内蔵
だから…



小型化



短時間で設計できる



組立・調整がカンタン



部品点数が少ない

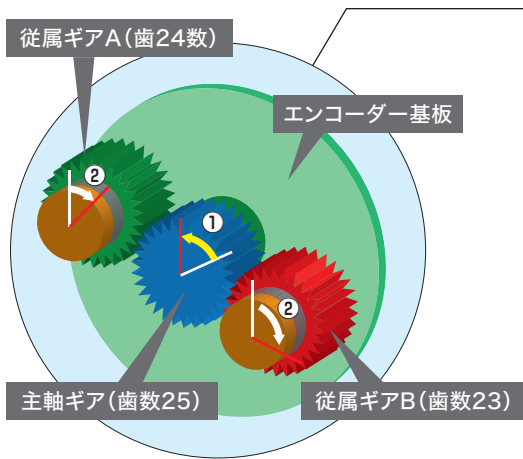


エンコーダーの常識をくつがえす

バッテリーレスアブソリュートエンコーダー

作業時間の短縮、トラブル回避、コスト削減を見込めます！

バッテリーが無いので、メンテナンスの必要がありません。
装置立上げ時や非常停止後、故障で停止した後の
装置再起動時に原点復帰の必要がありませんので、
作業時間を短縮でき、装置コストが低減できます。



- ① 主軸ギアから軸の角度情報を読取ります。
- ② 従属ギアAと従属ギアBの角度情報の組合せより、原点位置からの回転数を算出します。
- ③ ①、②を組合せた情報から現在位置を算出します。

POINT

原点復帰が不要！

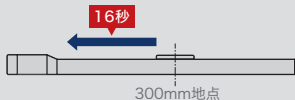
原点復帰不要のため、ワークを取り除き、原点復帰を行う作業がなくなります。

MERIT 1 装置停止による復旧時間が短縮できます。

MERIT 2 製造コストが低減できます。

インクリメンタルエンコーダーの場合

300mm地点から原点復帰が完了するまで、16秒待たなければなりません。



アブソリュートエンコーダーの場合

位置情報をバッテリーで保持していますので、都度の原点復帰は不要です。



POINT

バッテリー交換が不要！

MERIT 1 バッテリーの交換工数および、購入費が削減できます。

MERIT 2 「電圧低下」などのバッテリーに起因するトラブルが、発生しません。



バッテリーレスアブソだから…



小型化



短時間で設計できる



組立・調整がカンタン



製造現場で評判がいい



停まらない



部品点数が少ない



パルスモーター最大能力を引き出す高出力ドライバー パワーコン®

選定

可搬質量・最高速度UPでサイクルタイム短縮!

エレシリンダーでは高出力ドライバーを搭載したパワーコン®を使用しています。

可搬質量は最大で2倍以上と大幅なスペックアップを実現しました。*

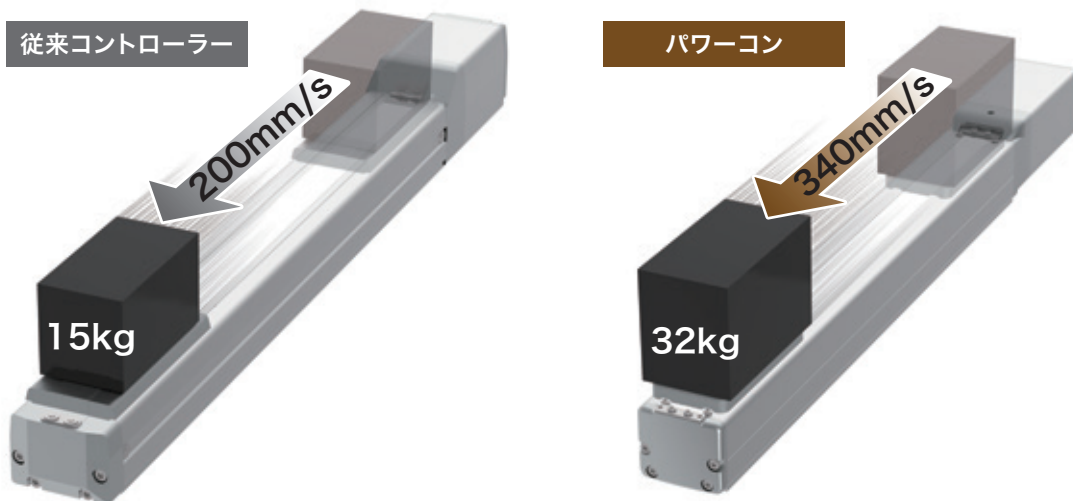
モーターの高回転時トルク向上により、可搬質量が増えても最高速度の低下が少なくなり、
低価格で上級機種と同等の動力性能を実現しました。

また、パラメーターで省電力設定を有効に切り替えることができます。

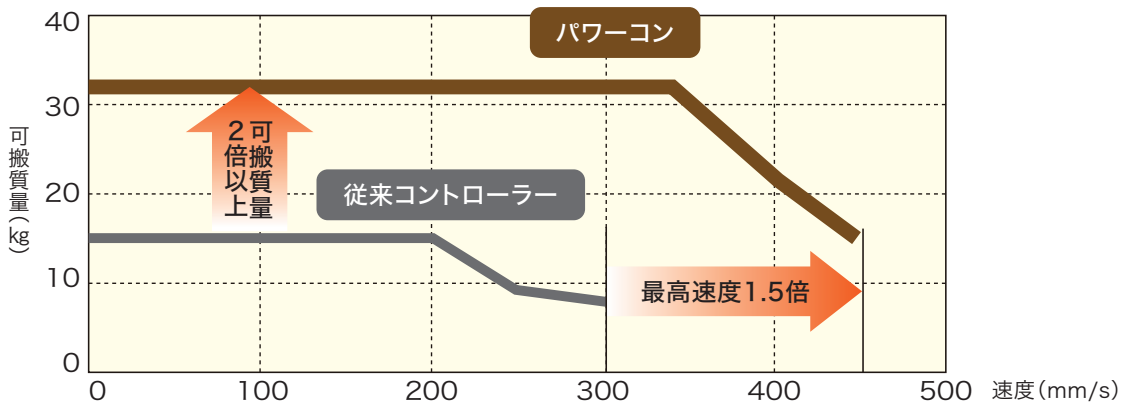
その場合スペックはパワーコン®使用時(省電力設定無効)よりも低下しますが、省エネ効果が向上します。

* 機種によってアップ率は異なります。

例: □42モーター搭載アクチュエーター(リード8mm、0.3G)をパワーコンと従来コントローラで比較した場合



速度と可搬質量の相関図



パワーコンだから…



不良を出さない



小型化



サイクルタイムが短い



停まらない



面倒なケーブル接続不要

無線接続

作業性・安全性が向上します！

無線対応のタッチパネルティーチングボックス(TB-03)で離れた場所からでも停止原因や対処法が確認できます。

軸名称表示
お客様の用途に合わせて任意に設定(変更)できます。

状態モニター
軸の状況が確認できるためメンテナンス時期の確認に活用できます。

エラーステータスモニター
アラームや警告が発生している場合に表示します。トラブルシューティングに対応できます。

	D1CB07 S/N A70458479 選択可(軸動作可能)	サーボ 現在位置 0.00 mm	移動回数 7031	走行距離 102 m	アラームグループD コントローラーへエラー異常 アラーム
--	--	------------------------	--------------	---------------	---------------------------------

状態モニター画面

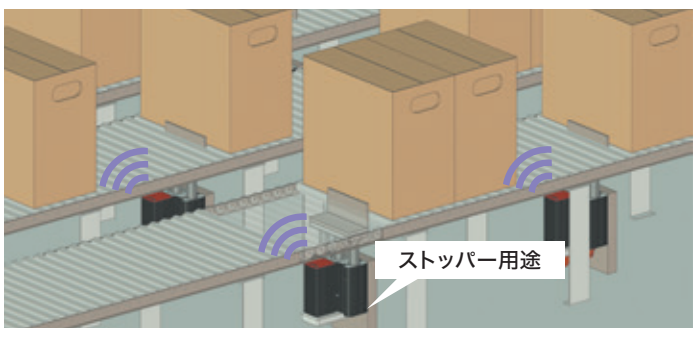
トラブルシューティング画面

POINT

無線接続で動作条件を設定

エレシリンダー本体とケーブルで接続しなくても装置外部から位置調整や動作条件の設定アクチュエーターの動作ができます。微調整等の設定も無線だから、手間なく効率的！

※停止スイッチは「有線接続」時のみ有効です。「無線接続」時は無効となります。ご注意ください。



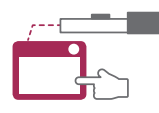
使用例:物流ラインコンベア下のエレシリンダー



無線接続だから…



組立・調整がカンタン



手の届かないところでもラクラク操作



消耗部品がありません

長寿命

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

エレシリンダーは摺動部に シール材を使っておらず 消耗部品がありません！

エレシリンダー®は衝突する機構がなく、ボールねじとボール循環型リニアガイドを使用しているため長寿命です。



POINT

エレシリンダー®は長寿命！

動作条件

年間稼働日数	稼働時間	移動ストローク	搬送重量	動作サイクル
240日	16時間/日	300mm	水平:12kg	8秒/往復

寿命

製品仕様	寿命	走行寿命	寿命要因	備考
エレシリンダー® (ロッドタイプ) EC-R7 	15年	約16,000km	ベアリング寿命	最高速度：155mm/s 加減速度：0.5G



長寿命だから…



不良を出さない



製造現場で評判がいい



停まらない



部品点数が少ない



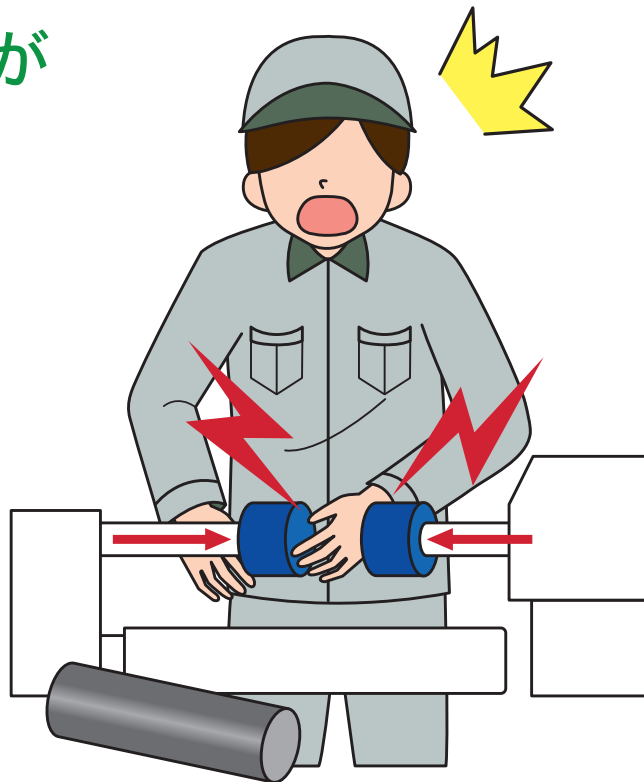
飛び出し現象無し、トルク管理可能

安全

安全に作業することができます！

エアシリンダーでは緊急停止をかけても残圧の影響による危険性があります。

エレシリンダー® は動力電源を完全に遮断することができるため安全性が高いです。



POINT

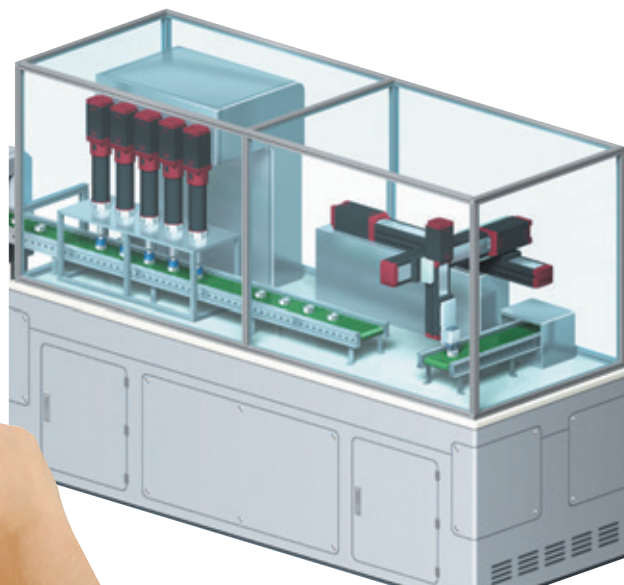
離れた場所から調整できます！

手を装置に近づけなくても無線で設定・調整が可能のため安全に作業することができます。

実機に触れたり、ケーブル接続の必要はありません



TB-03



安全だから…



残圧無しで挟まれ無し



環境にやさしい機器

省エネ

年間電気代・CO₂排出量が削減できます

エレシリンダー®とエアシリンダーの消費電力比率は、動作頻度によって異なり、動作頻度が高い程、省エネ効果が高まります。

導入例:シリンダー300台を使用している生産ラインにおける年間電気代/CO₂排出量

	電気代/年 (電力単価15円/kWh)	CO ₂ 排出量/年 (排出係数:0.000472t-CO ₂)
エアシリンダー	1,755,000 円	55.2 t-CO₂
	消費電力量390kWh/年×15円/年×300台	消費電力量390kWh/年×0.000472×300台
エレシリンダー®	348,750 円	11.0 t-CO₂
	消費電力量77.5kWh/年×15円/年×300台	消費電力量77.5kWh/年×0.000472×300台
年間削減量	1,406,250 円/年	44.2 t-CO₂

選定

カタログの
見方

注意事項

アクセサリ

内蔵
コントローラー

制御関連機器



不良を出さない



小型化



サイクルタイムが短い 製造現場で評判がいい



停まらない



部品点数が少ない



だから
省エネ

MEMO

Handwriting practice area with horizontal dotted lines.

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

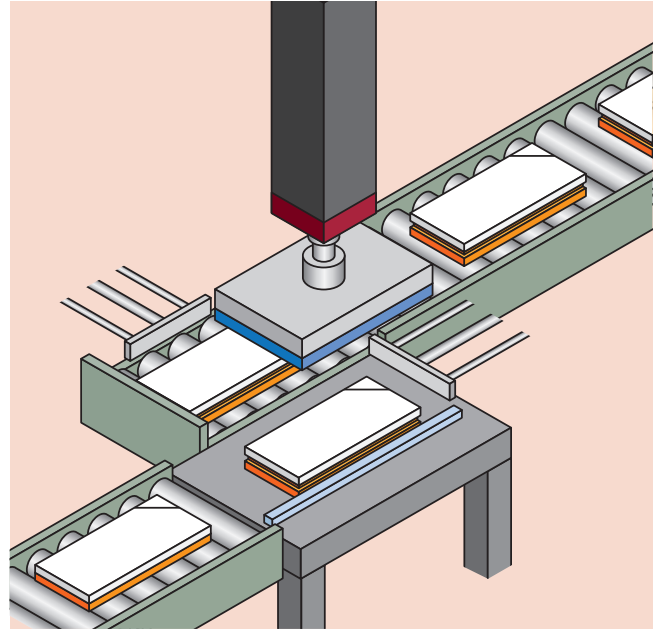
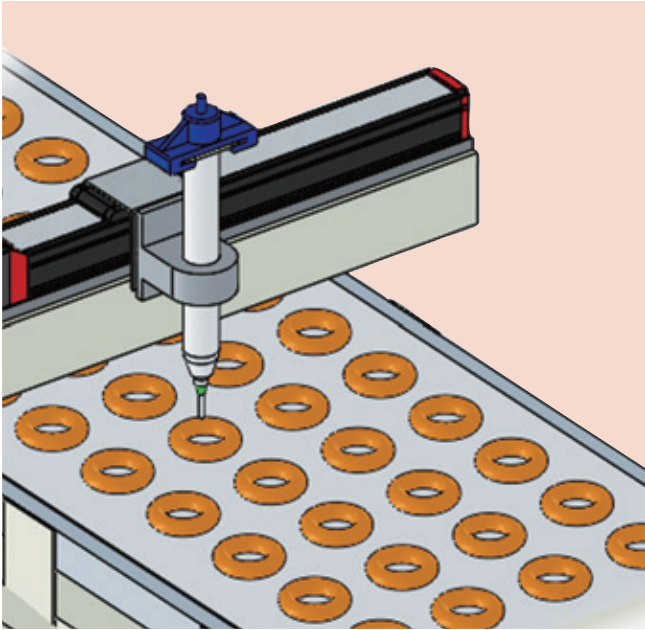
注意事項

アフチユーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

■ アプリケーション事例



- 1 ランプシェード塗装装置 不良品廃棄額を年間72万円削減 2-23
- 2 ドーナツにシロップを振りかける装置 人件費を年間42万円削減 2-24
- 3 ラインコンベアー間移載装置 年間25万円のロス削減 2-25



- 4 フローリングパネル移載装置 ワークのズレ無く高速移動 2-26



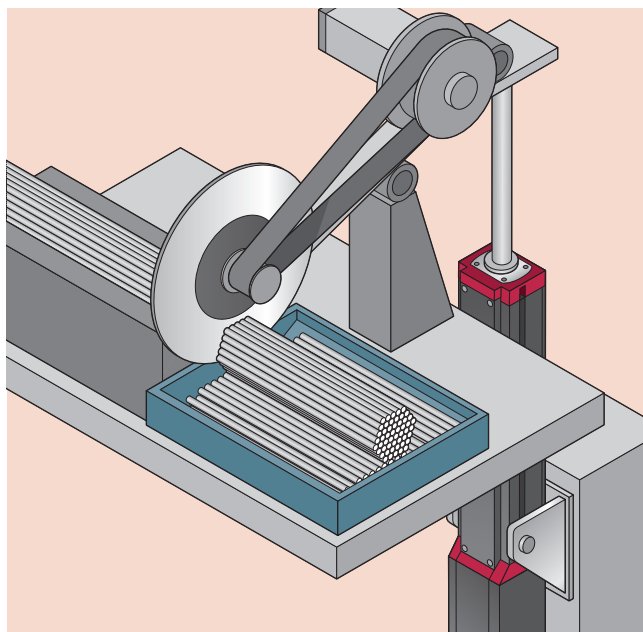
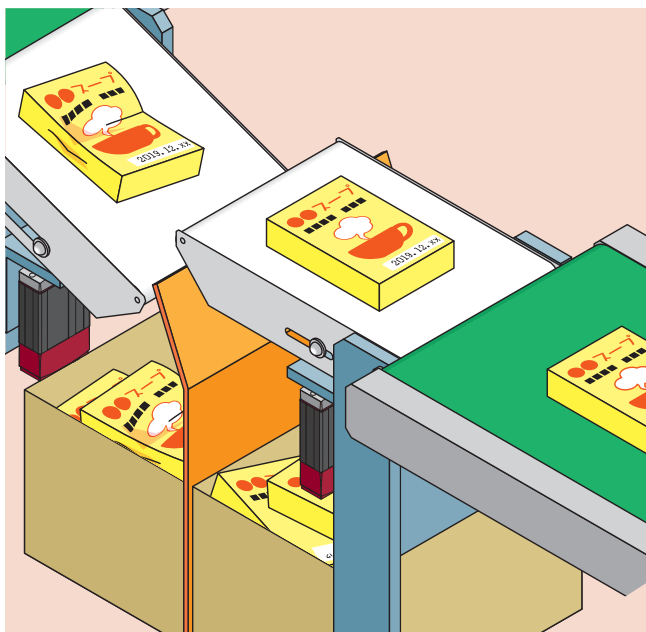
- 5 ショートケーキ移載装置 人件費を年間78万円削減 2-27
- 6 ウレタン切断装置 人件費を年間60万円削減 2-28
- 7 小瓶コンベアー搬送装置 年間72万円の残業代削減 2-29
- 8 お菓子ケースのフタはめ込み装置 年間で97万円の人件費削減 2-30
- 9 工作機械(加工機)の扉開閉機構 年間で44万円の人件費削減 2-31
- 10 ハンドクリーム充填装置 人件費を年間105万円削減 2-32



- 11 医療機器部品の切断装置 ガイド不要で簡単設計&組付け 2-33



- 12 チーズ押し装置 年間で45万円のロスを削減 2-34



13 インスタントスープの選別装置 衝撃レスで安定生産 2-35

14 プレス機へのローダー 安全性と作業性アップの両立 2-36



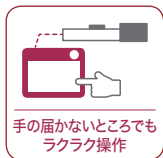
15 化粧品ボトルの不良品除去装置 人件費を年間45万円削減 2-37

16 段ボール箱への印字装置 人件費を年間15万円削減 2-38

17 焼き菓子製造装置 年間で115万円の人件費削減 2-39



18 自動車用車軸部品のカラー圧入装置 エアレスでシンプルな装置 2-40



19 洗浄機の扉の開閉機構 作業性改善と動作時間短縮 2-41



20 基板導通検査機 残圧無しでカンタン復旧 2-42

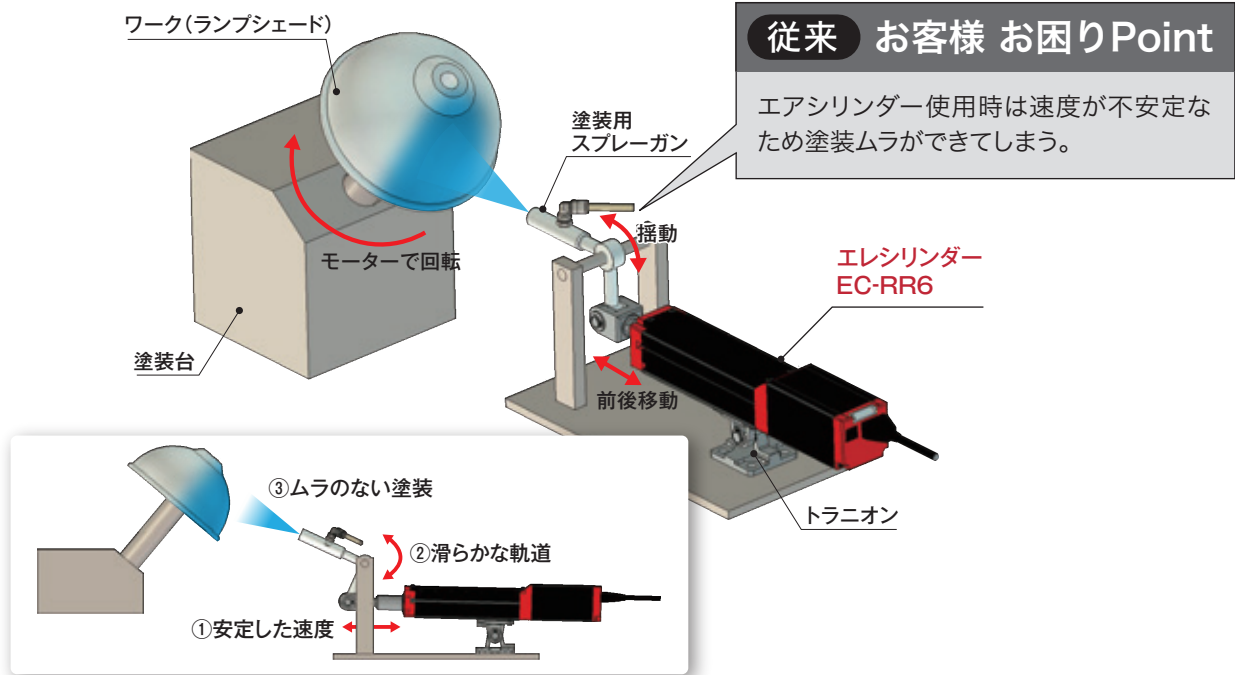


1 ランプシェード塗装装置

不良品廃棄額を年間72万円削減

塗装台にセットしたワークをモーターで回転させながら、塗装用スプレーガンを揺動させ塗装を行います。

■エレシリンダー® 導入装置の解説



	エアシリンダー	エレシリンダー®
現場の声	<ul style="list-style-type: none"> ●エアシリンダーは速度が不安定で塗装にムラが生じるため、1日に6個の不良品が発生し、すべて廃棄していました。 ●さらに段取り替えの時には、品種ごとにスピコンでの速度調整作業に時間がかかっていました。 	<ul style="list-style-type: none"> ●エレシリンダー®は速度が安定しているため、塗装のムラが無くなり不良品が0になりました。 ●さらに、スプレーガンの速度を数値で変更できるため、段取り替えを短時間で行えるようになりました。
不良品発生数	6個/日	0個/日
年間不良品廃棄額	720,000円/年	0円/年

エレシリンダー® にすると…

品質が向上し、不良品廃棄額を年間72万円削減！

■稼働条件

【装置の生産条件】1日の必要生産数：300個 1個当たりの製造原価：500円 年間稼働日数：240日
 【年間不良品廃棄額】 “エアシリンダー”装置 6個×500円×240日=720,000円
 “エレシリンダー”装置 0円

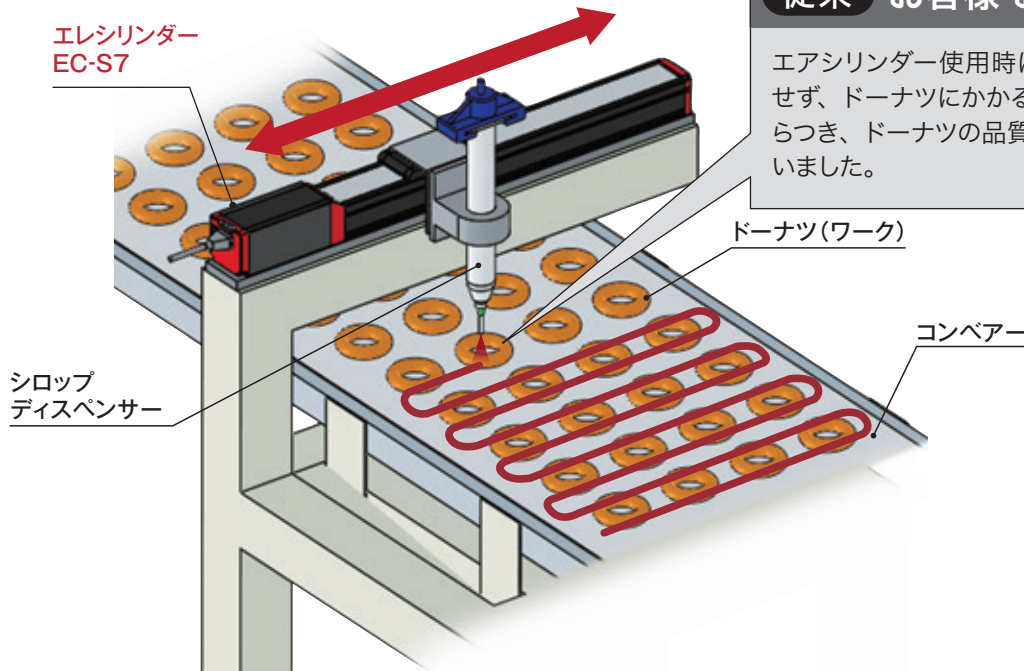


2 ドーナツにシロップを振りかける装置

年間で42万円の人件費削減

コンベアー上を流れてきたドーナツに対し、ディスペンサーを往復させてシロップを振りかける装置です。

■エレシリンダー® 導入装置の解説



従来 お客様 お困りPoint

エアシリンダー使用時は移動速度が安定せず、ドーナツにかかるシロップの量がばらつき、ドーナツの品質が不安定になっていました。

	エアシリンダー	エレシリンダー®
現場の声	●ドーナツにかかるシロップの量にばらつきがあり、シロップが少なすぎるドーナツに対し、作業者が毎日計1時間かけて手直し作業をしていました。	●エレシリンダー®は設定した速度で必ず動作するため、ドーナツにかかるシロップの量が均一になり、作業者による手直し作業が不要になりました。
手直し作業時間	1時間/日	0時間/日
追加作業人件費	420,000円/年	0円/年

エレシリンダー® にすると…

手直し作業時間分の人件費を年間42万円削減！

■稼働条件

【装置の生産条件】 1時間当たりの人件費：1,200円 年間稼働日数：350日
 【手直し作業にかかる人件費】 “エアシリンダー”装置 1時間×1,200円×350日=420,000円
 “エレシリンダー”装置 0円



3 ラインコンベアー間移載装置

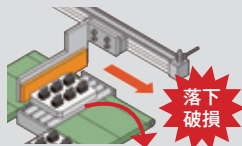
年間で25万円のロス削減

電子部品を組立ラインコンベアーから梱包ラインコンベアーへ移載する装置です。

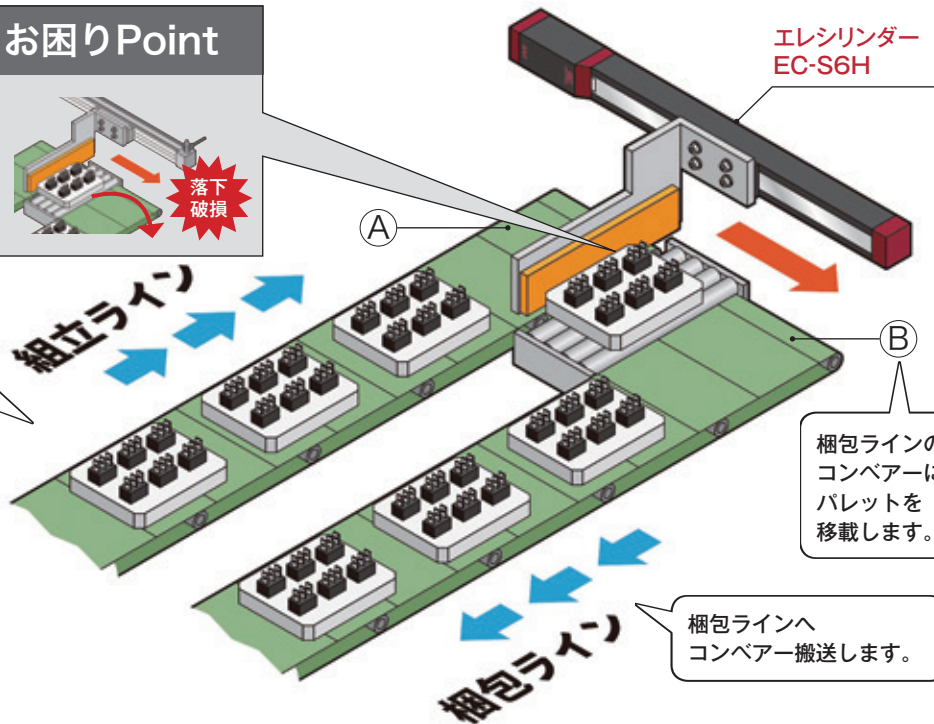
■エレシリンダー® 導入装置の解説

従来 お客様 お困りPoint

移載時に停止の衝撃が大きくなるとワークの破損や落下により不良発生。



組立ラインコンベアーから完成した電子部品をバレットに乗せ搬送します。



梱包ラインのコンベアーにバレットを移載します。

梱包ラインへコンベアー搬送します。

	エアシリンダー	エレシリンダー®
現場の声	●工場内エア圧の変動等により、速度や加減速度が変動し、(A)点から(B)点への移動時に停止の衝撃で、ワークの破損や落下がたびたびありました。	●エレシリンダー®は加速度(A)・速度(V)・減速度(D)が数値で個別に設定できるので、速度を維持しつつ緩やかな加速が可能です。 ●速度や加減速度の再現性が高いため、ワークの落下や破損は無くなりました。
1日の不良発生数	4個/日	0個/日
廃棄ロス金額	259,200円/年	0円/年

エレシリンダー® にすると…

安定動作より年間約25万円廃棄ロス削減！

■稼働条件

■エアシリンダー
【廃棄ロス金額】
4個×(製造原価) 270円×(年間稼働日数) 240日 = 259,200円

■エレシリンダー
【廃棄ロス金額】 = 0円

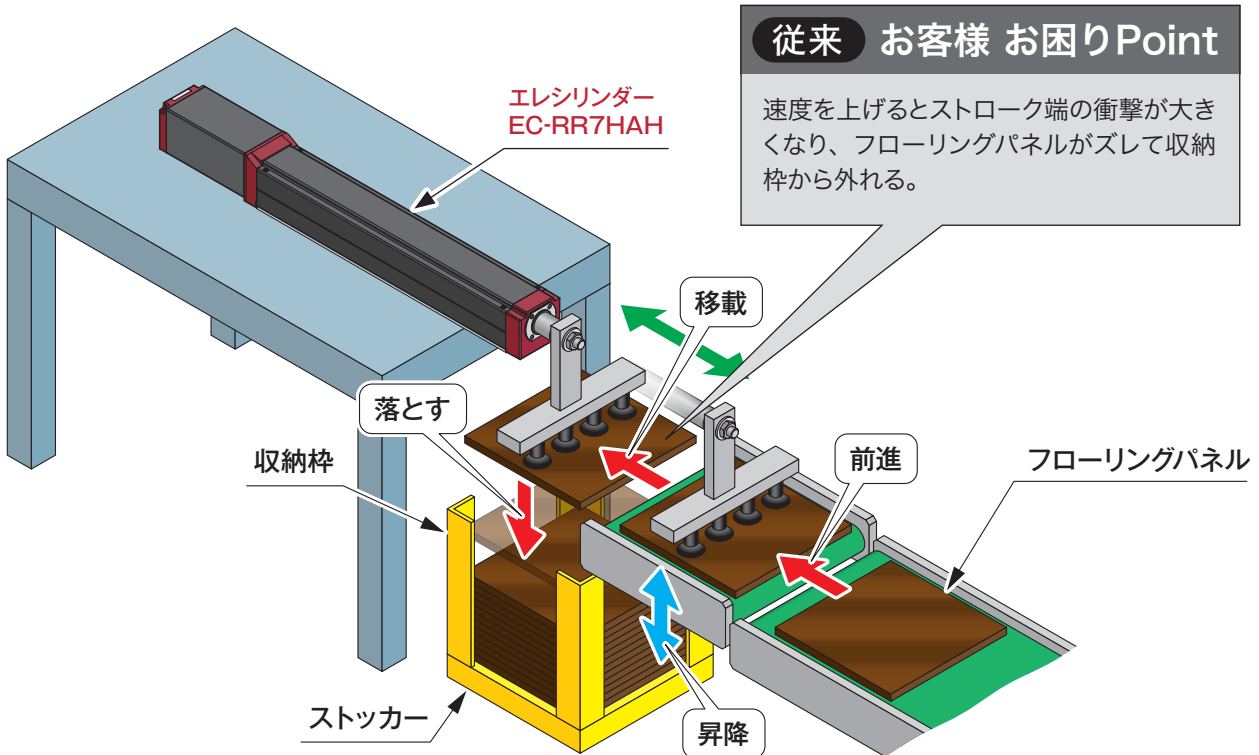


4 フローリングパネル移載装置

ワークのズレ無く高速移動

フローリングパネルを供給コンベアーからストッカーに移載する装置です。

■エレシリンダー® 導入装置の解説



	エアシリンダー	エレシリンダー®
現場の声	<ul style="list-style-type: none"> ●エアシリンダーでは停止時の衝撃が大きく、ワークがズれてしまうため、速度を上げられませんでした。 ●ロッドにラジアル荷重がかかるため、外付けのリニアガイドを取付ける必要があり、装置サイズが大きくなっていました。 	<ul style="list-style-type: none"> ●エレシリンダー®は加速度(A)・速度(V)・減速度(D)が数値で個別に設定できるので、高速移動させても衝撃が無く、必ず収納枠に入るようになりました。 ●採用製品はラジアルシリンダー®であるため、外付けガイドが不要となり、シンプルかつコンパクトな装置になりました。

エレシリンダー® にすると…

高速移動させても**ショックレス!**

しかも**外付けガイドが不要**なので

装置が**コンパクトに!**



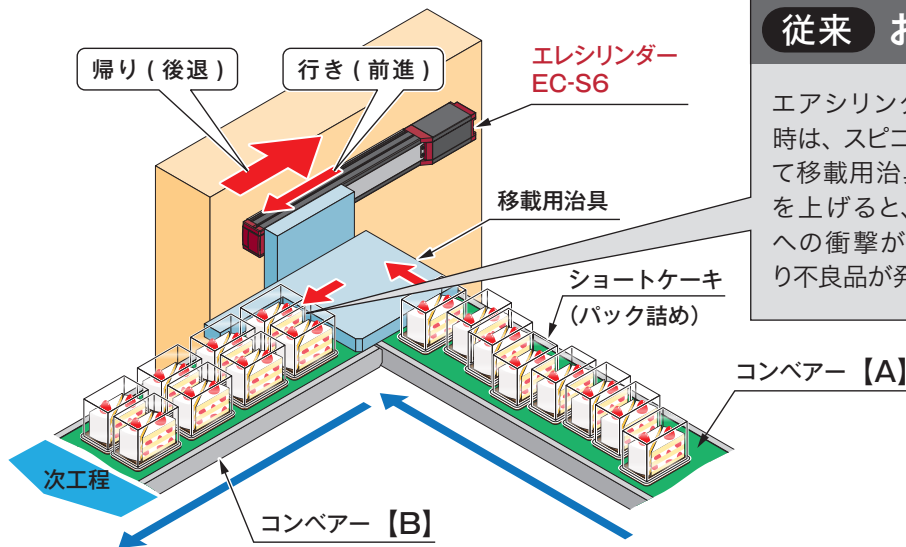
サイクルタイムが短い

5 ショートケーキ移載装置

人件費を年間78万円削減

コンベアー【A】に流れてくるショートケーキを、2個ずつ次工程のコンベアー【B】へ移載する装置です。

■エレシリンダー® 導入装置の解説



従来 お客様 お困りPoint

エアシリンダー使用時は、スピコンを開いて移載用治具の速度を上げると、ケーキへの衝撃が大きくなり不良品が発生する。



	エアシリンダー	エレシリンダー®
現場の声	●不良品を発生させないため、速度を上げることが出来ず、サイクルタイムは2.4秒かかっていました。	●エレシリンダー®は加速度(A)・速度(V)・減速度(D)が数値で個別に設定できるので、最高速度を維持しつつ緩やかな加速が可能です。この結果、サイクルタイムを1.8秒に短縮できました。
装置 サイクルタイム	2.4秒/2個	1.8秒/2個
1日の作業時間	10時間	7時間30分
年間人件費	3,125,000円/年	2,343,750円/年

エレシリンダー® にすると…

サイクルタイム短縮により年間約78万円人件費削減！

■稼働条件

■エアシリンダー

【1日の作業時間】

30,000個/2個×2.4秒=10時間

【年間人件費】

10時間×(1時間の人件費) 1,250円×(年間稼働日数) 250日
=3,125,000円

■エレシリンダー

【1日の作業時間】

30,000個/2個×1.8秒=7時間30分

【年間人件費】

7.5時間×(1時間の人件費) 1,250円×(年間稼働日数) 250日
=2,343,750円

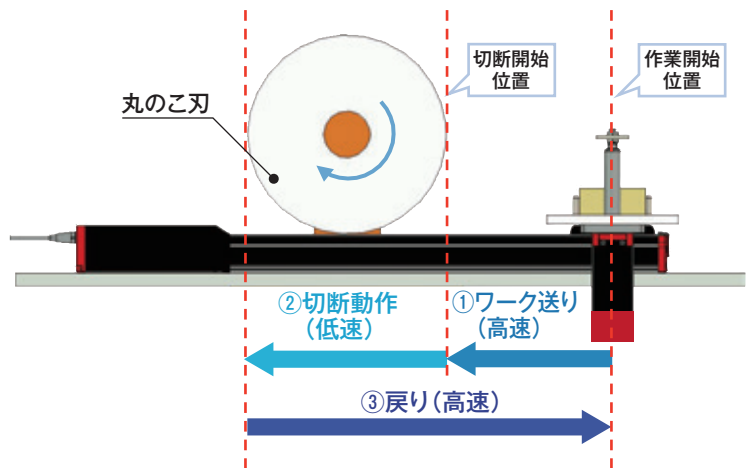
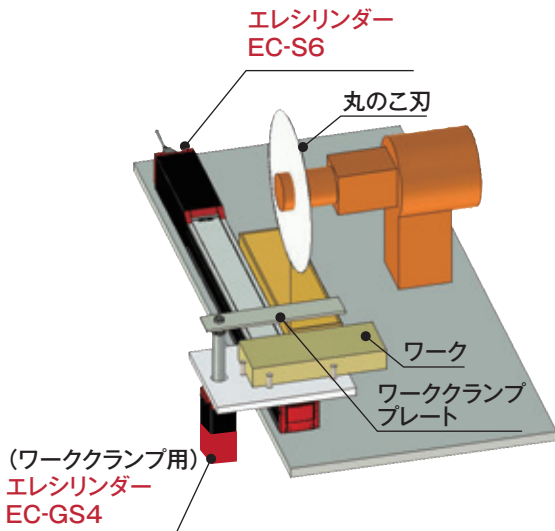


6 ウレタン切断装置

人件費を年間60万円削減

スーツケース内部のクッション用ウレタンを、決められた寸法で切断します。

■エレシリンダー® 導入装置の解説



	エアシリンダー	エレシリンダー®
現場の声	●エアシリンダーは動作途中の速度変更が困難であるため、作業開始から切断動作までの速度(低速)で動作させる必要がありました。このため、サイクルタイムが短縮できませんでした。	●①ワーク送りは高速移動、②切断動作中は低速移動(押付け動作)③戻りは高速移動できるので、サイクルタイムを3秒短縮することができました。 ●さらに、切断動作(低速)時の速度が安定しているため、切断面がエアシリンダーを使用した装置より平らでなめらかな断面に仕上がりました。
装置 サイクルタイム	21秒	18秒
年間人件費	4,200,000円/年	3,600,000円/年

エレシリンダー® にすると…

サイクルタイム短縮により年間60万円人件費削減！

■稼働条件

■エアシリンダー

【作業時間】

(切断機) 13秒+(ワーク取替え時間) 8秒=21秒/1個あたり
(必要生産数) 1,600個×21秒=9時間20分/1日あたり

【人件費】

9時間20分×(1時間の人件費) 1,800円=16,800円/1日あたり
16,800円×(年間稼働日数) 250日=4,200,000円/1年あたり

■エレシリンダー

【作業時間】

(切断機) 10秒+(ワーク取替え時間) 8秒=18秒/1個あたり
(必要生産数) 1,600個×18秒=8時間/1日あたり

【人件費】

8時間×(1時間の人件費) 1,800円=14,400円/1日あたり
14,400円×(年間稼働日数) 250日=3,600,000円/1年あたり



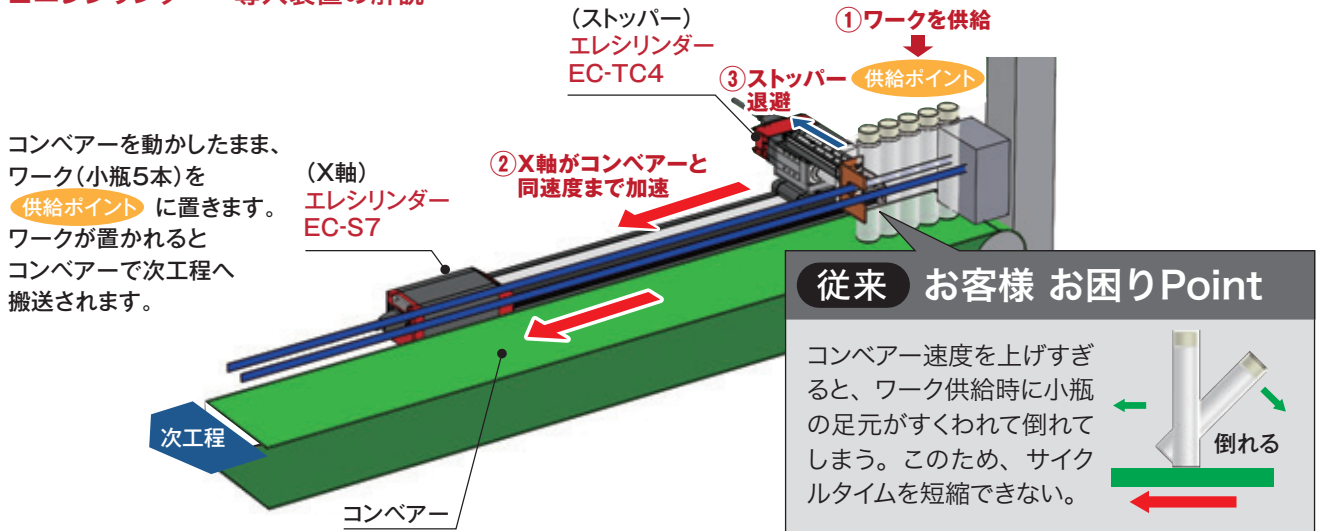
サイクルタイムが短い

7 小瓶コンベアー搬送装置

年間で72万円の残業代削減

小瓶を5本ずつ次工程へ搬送する装置です。なお、ライン当たりの1日の生産数は18,000本です。

■エレシリンダー® 導入装置の解説



	エアシリンダー	エレシリンダー®
現場の声	●従来はワーク供給時に小瓶を倒さないようにするため、コンベアーの速度を50mm/sに抑えていました。装置のサイクルタイムは10秒でした。	●“①ワークを供給”後、“②X軸がコンベアーと同速度まで加速”してから“③ストッパー退避”させる機構を新設しました。これにより、コンベアーの速度を200mm/sに上げられるようになり、サイクルタイムを8秒に短縮することができました。
装置 サイクルタイム	10秒/5個	8秒/5個
1日の残業時間	2時間	0時間
年間残業費	720,000円/年	0円/年

エレシリンダー® にすると…

残業時間削減により年間約72万円人件費削減！

■稼働条件

■エアシリンダー

【1日の作業時間】

10秒×3,600サイクル(18,000個÷5個)=36,000秒
=10時間 →残業2時間

【年間残業費】

2時間×(1時間の残業費) 1,500円×(年間稼働日数) 240日
=720,000円

■エレシリンダー

【1日の作業時間】

8秒×3,600サイクル(18,000個÷5個)=28,800秒
=8時間 →残業0時間

【年間残業費】

0時間×(1時間の残業費) 1,500円×(年間稼働日数) 240日
=0円

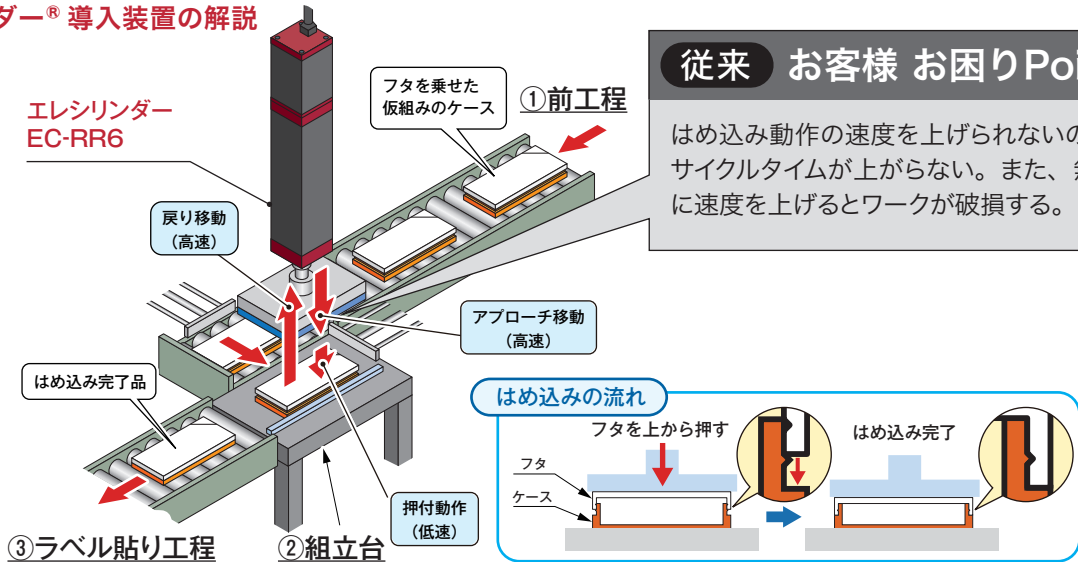


8 お菓子ケースのフタはめ込み装置

年間で97万円の人件費削減

お菓子ケースの上から仮組みしたフタを押しではめ込みを行う装置です。

■エレシリンダー® 導入装置の解説



従来 お客様 お困りPoint
はめ込み動作の速度を上げられないので、サイクルタイムが上がらない。また、無理に速度を上げるとワークが破損する。

	エアシリンダー	エレシリンダー®
現場の声	<ul style="list-style-type: none"> ●エアシリンダーは加減速調整ができないため、はめ込みの際にフタを破損させたり、はめ込みがきちんと出来ずチョコ停が発生していました。 ●フタの破損、はめ込み不良をなるべく出さないため、速度を上げられずにいました。 	<ul style="list-style-type: none"> ●エレシリンダー® はフタの手前までは高速に、フタをはめ込む時は押付け動作 (低速) に切り替えて運転できます。これにより、チョコ停が起きなくなり、さらにサイクルタイムも2.5秒から2.0秒へ20%短縮できました。
チョコ停によるロス	2分×10回/1日	0分/1日
1日の作業時間	10時間	7時間44分
年間人件費	4,320,000円/年	3,340,800円/年

エレシリンダー® にすると…

作業時間削減により年間約97万円人件費削減！

■稼働条件

■エアシリンダー
【1日の作業時間】
(生産) 13,920個×2.5秒=9時間40分(チョコ停)20分
【年間人件費】
10時間×(1時間の人件費)1,800円×(年間稼働日数)240日
=4,320,000円

■エレシリンダー
【1日の作業時間】
(生産) 13,920個×2.0秒=7時間44分(チョコ停)0分
【年間人件費】
7時間44分×(1時間の人件費)1,800円×(年間稼働日数)240日
=3,340,800円



サイクルタイムが短い

9 工作機械(加工機)の扉開閉機構

年間で44万円の人件費削減

自動車部品を研削する装置の扉開閉機構です。

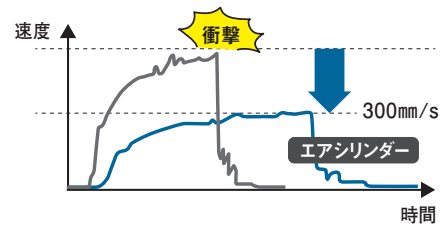
■エレシリンダー® 導入装置の解説



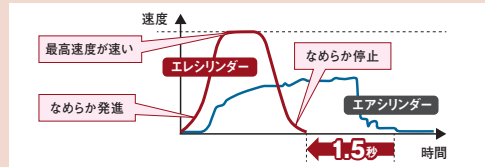
エレシリンダー
EC-S6

従来 お客様 お困りPoint

衝撃で扉破損の恐れがあるため、速度を上げられない。



	エアシリンダー	エレシリンダー®
現場の声	●扉の破損を避けるために動作速度を300mm/s以下に抑える必要があり、サイクルタイムを思うように短縮できませんでした。	●エレシリンダー®は加速度(A)・速度(V)・減速度(D)が数値で個別に設定できるので、最高速度を維持しつつ緩やか加減速が可能。結果、サイクルタイムを3秒短縮できました。
装置 サイクルタイム	25秒	22秒
1日の作業時間	12時間30分	11時間
年間人件費	3,690,000円/年	3,247,200円/年



エレシリンダー® にすると…

作業時間削減により年間約44万円人件費削減！

■稼働条件

■エアシリンダー

【1日の作業時間】

(必要生産数) 1,800個×25秒=45,000秒(12.5時間)

【年間人件費】

12.5時間×(1時間の人件費) 1,200円×(年間稼働日数) 246日
=3,690,000円

■エレシリンダー

【1日の作業時間】

(必要生産数) 1,800個×22秒=41,400秒(11時間)

【年間人件費】

11時間×(1時間の人件費) 1,200円×(年間稼働日数) 246日
=3,247,200円



10 ハンドクリーム充填装置

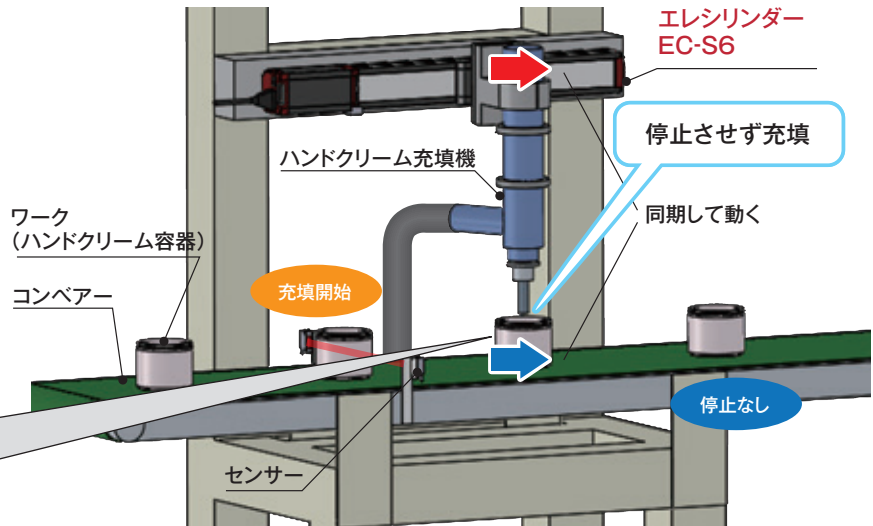
人件費を年間105万円削減

コンベアー上を流れてくる容器へハンドクリームを充填します。

■エレシリンダー® 導入装置の解説

従来
お客様 お困りPoint

エアシリンダー使用時はエアシリンダーの動作速度(→)とコンベアーの動作速度(→)を同期させるのが困難でした。このため充填時にコンベアーを一時停止させる必要がありました。



	従来装置	エレシリンダー®
現場の声	●センサーで容器を検出し、コンベアーを都度一時停止させクリームを充填するため、製品1個当たりのサイクルタイムは6秒かかっていました。	●エレシリンダー®は動作速度(→)をコンベアー速度(→)と同じにすることができます。このため、コンベアーを停止させずに容器へクリームを充填できるようになりました。これにより、製品1個当たりのサイクルタイムは4秒に短縮されました。
1日の作業時間	11時間	7時間20分
年間人件費	3,168,000円/年	2,112,000円/年

エレシリンダー® にすると…

コンベアーの一時停止が不要となったため
年間約105万円人件費削減！

■稼働条件

■エアシリンダー

【1日の作業時間】

6秒×(必要生産数)6,600個=11時間

【年間人件費】

11時間×(1時間の人件費)1,200円×(年間稼働日数)240日
=3,168,000円

■エレシリンダー

【1日の作業時間】

4秒×(必要生産数)6,600個=7時間20分

【年間人件費】

7時間20分×(1時間の人件費)1,200円×(年間稼働日数)240日
=2,112,000円



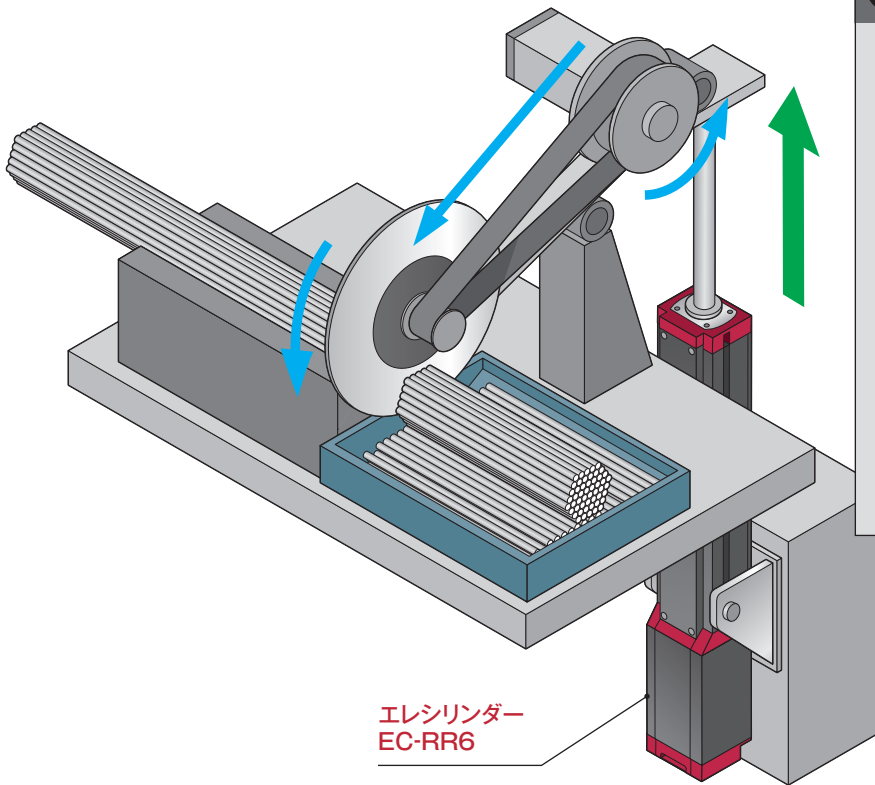
11 医療機器部品の切断装置

ガイド不要で簡単設計&組付け

医療機器部品の束を切断する装置のカッター駆動機構に採用しました。

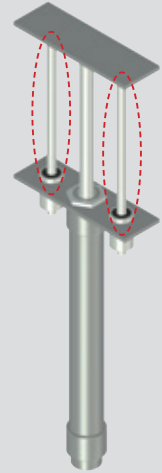
選定

■エレシリンダー® 導入装置の解説



従来 外付けガイド設置

揺動時にラジアル荷重がかかるため、エアシリンダーを使用した従来装置は外付けのガイドを取り付けていました。



カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

	エアシリンダー	エレシリンダー®
現場の声	<ul style="list-style-type: none"> ●外付けガイドを取付けるための設計を行い、組付けのための工数を要します。また、外付けガイドは部品として別途選定し購入する必要があります。 	<ul style="list-style-type: none"> ●今回採用のエレシリンダー® EC-RR6タイプはリニアガイド内蔵のラジアルシリンダー®です。ラジアルシリンダー®はボール循環型のリニアガイドを内蔵しているため外付けガイドは不要です。また、部品点数が少なく、コンパクトな装置を実現できます。

エレシリンダー® にすると…

外付けガイドの **設計・組付け工数が不要!**

工数削減と部品費削減で **コストダウン!**

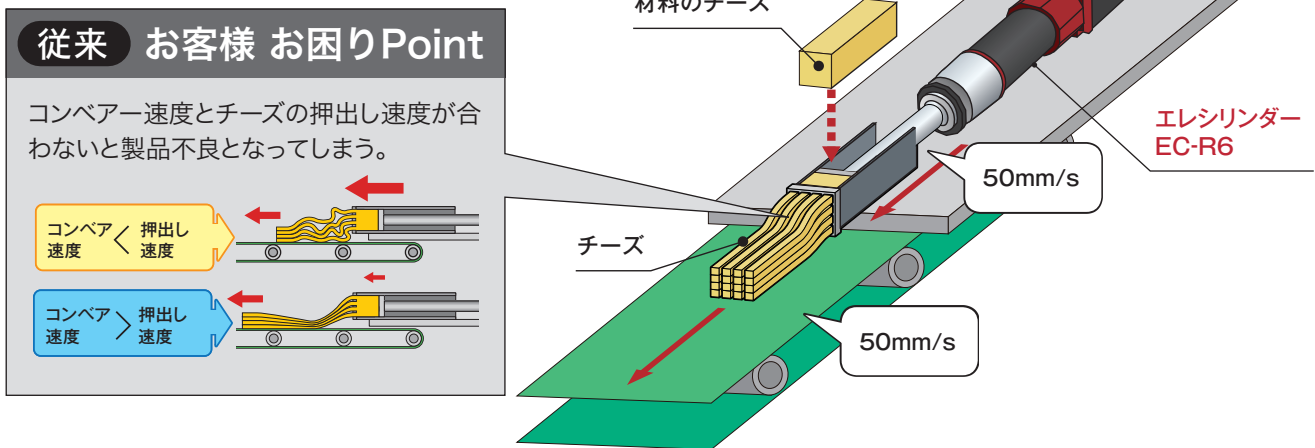


12 チーズ押し装置

年間で45万円のロスを削減

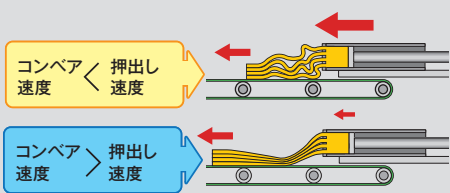
チーズを押し出して紐状に成形し、動いているコンベアー上へ送り出す装置です。

■エレシリンダー® 導入装置の解説



従来 お客様 お困りPoint

コンベアー速度とチーズの押し出し速度が合わないと製品不良になってしまう。



	エアシリンダー	エレシリンダー®
現場の声	<ul style="list-style-type: none"> ●チーズの押し出し速度とコンベアーの速度を合わせるために、毎日30分のスピコン調整を行っていました。 ●スピコン調整後も、元圧変動等で速度変動が起きて不良が発生し、廃棄品が出ていました。(10本/日) 	<ul style="list-style-type: none"> ●エレシリンダー®はコンベアーに合わせた速度を数値で設定でき、常に設定どおりに動きます。これにより、毎日の速度調整が不要となり、速度変動による不良の発生も無くなりました。
調整時間人件費	216,000円/年	0円/年
廃棄ロス金額	240,000円/年	0円/年
年間のロス金額	456,000円/年	0円/年

エレシリンダー® にすると…

年間約45万円ロス削減！

■稼働条件

■エアシリンダー

【年間の調整時間人件費】
0.5時間×(1時間の人件費)1,250円×(年間稼働日数)240日
=216,000円
【廃棄ロス金額】
10本×(1本の材料費)100円×(年間稼働日数)240日
=240,000円

■エレシリンダー

【年間の調整時間人件費】=0円
【廃棄ロス金額】=0円

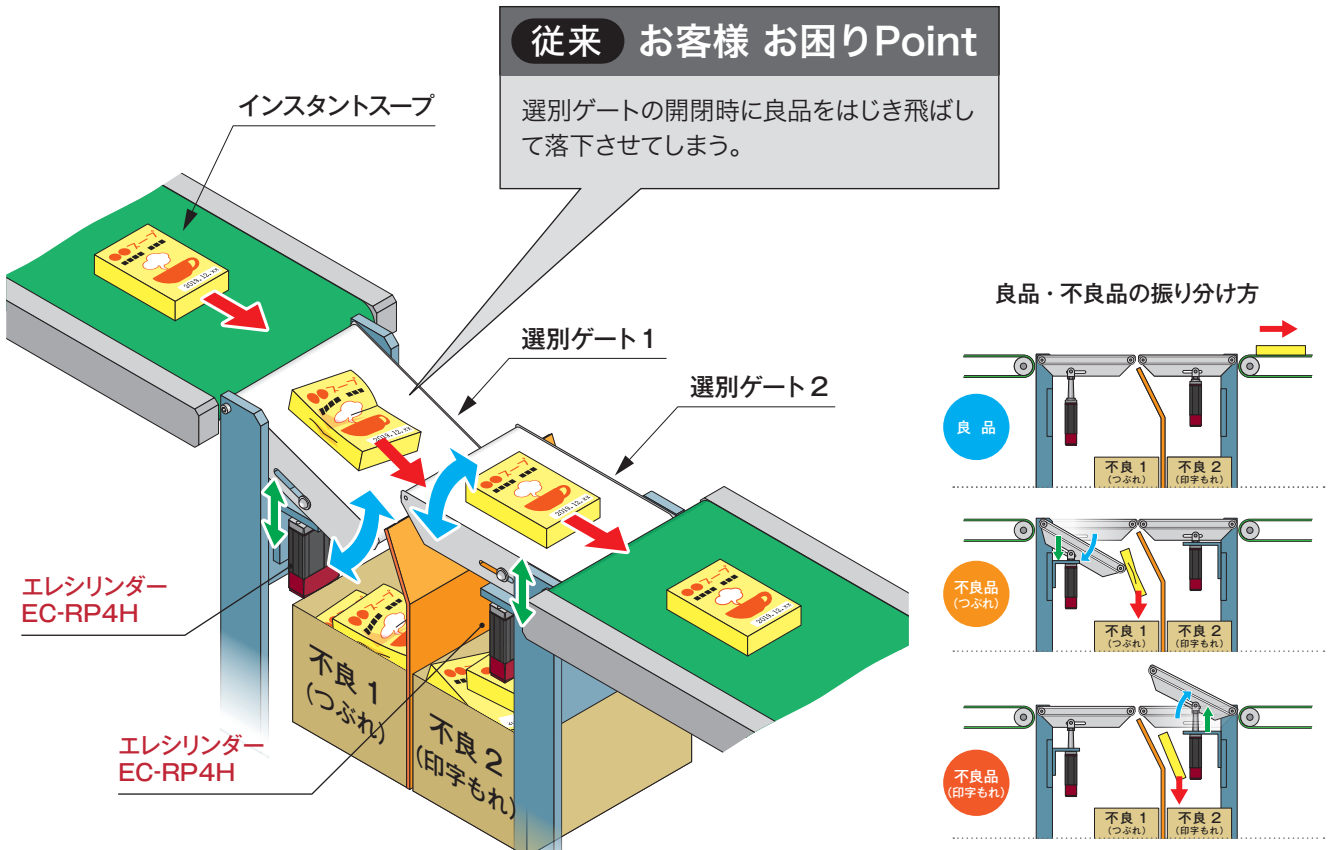


13 インスタントスープの選別装置

衝撃レスで安定生産

インスタントスープ(箱の外観検査)の良否判定を行い2か所に振り分ける装置です。

■エレシリンダー® 導入装置の解説



	エアシリンダー	エレシリンダー®
現場の声	<ul style="list-style-type: none"> ●選別ゲートの開閉動作は素早く行う必要があるため、エアシリンダーを高速で使用しています。この時、停止による衝撃で、良品をコンベアーの外にはじき飛ばしてしまうことがあります。 ●元圧の変動等により速度や加減速度は変化してしまいます。 	<ul style="list-style-type: none"> ●エレシリンダー®は加速度(A)・速度(V)・減速度(D)が数値で個別に設定できるので、高速かつ緩やかな加減速を実現可能です。 ●一度設定すれば速度や加減速度が変動することはありませんので、安定した生産が可能です。

エレシリンダー® にすると…

AVD調整機能で **高速移動と衝撃レス** を実現！

しかも変動が無いので **安定生産が可能！**

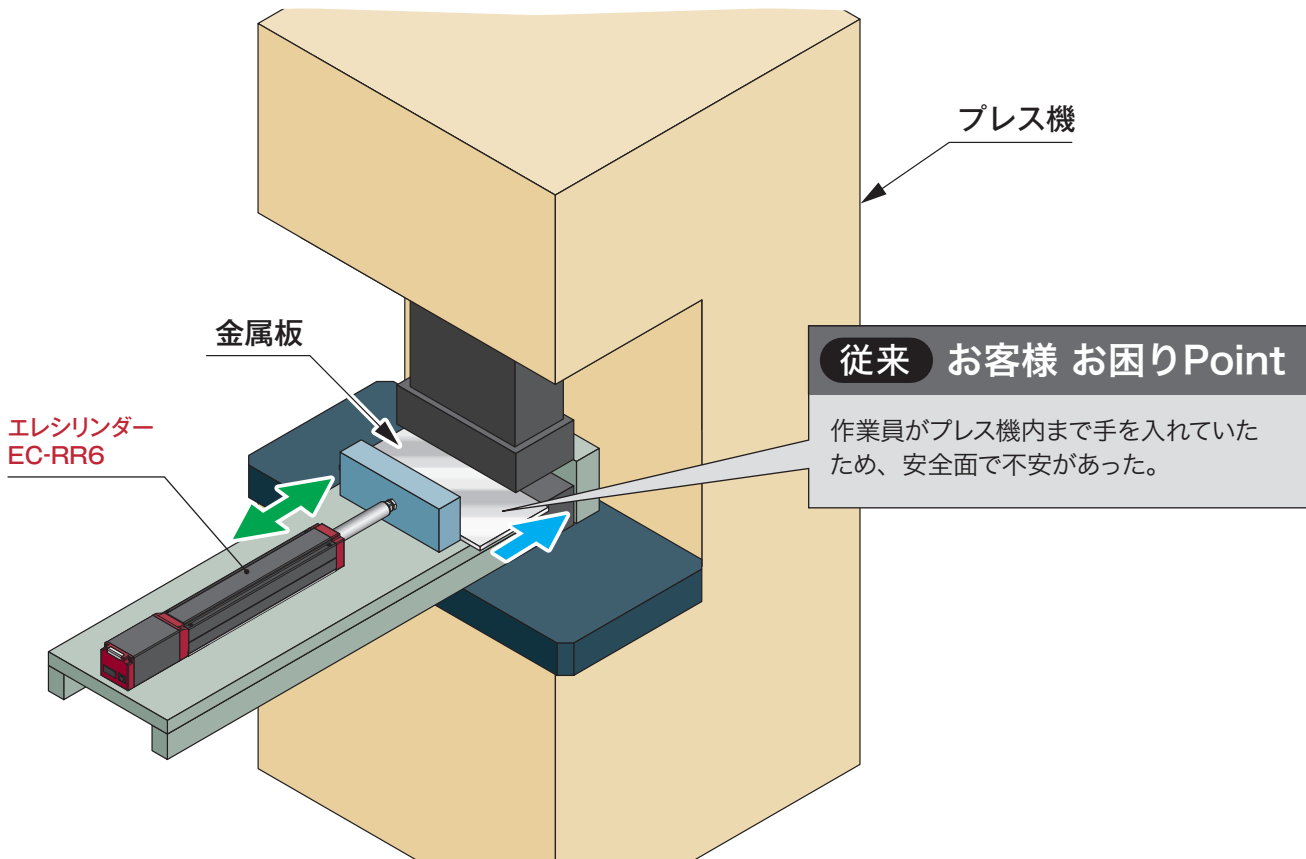


14 プレス機へのローダー

安全性と作業性アップの両立

プレス機に金属板を投入する装置です。

■エレシリンダー® 導入装置の解説



	従来の装置	エレシリンダー®
現場の声	<ul style="list-style-type: none"> ●プレス機内部に手を入れていたため、挟まれる危険性がありました。 ●装置のサイクルタイムは10秒でした。 	<ul style="list-style-type: none"> ●金属板を奥に押し込む作業をエレシリンダー®で電動化したことにより、作業員の安全が確保されました。 ●作業性が良くなったことで、サイクルタイムが8秒となり、従来より20%短縮されました。

エレシリンダー® にすると…

作業の自動化で **安全な装置に！**

しかも **作業性向上も実現！**

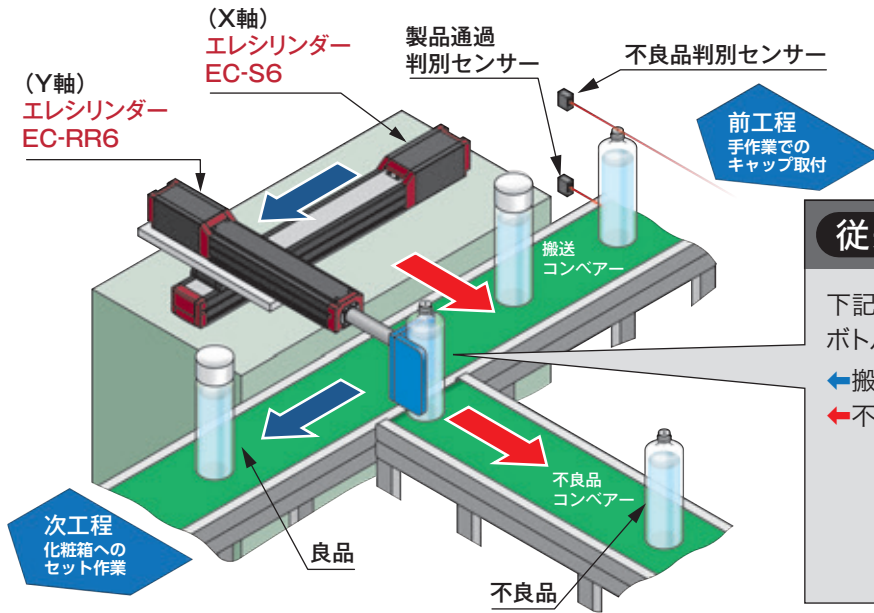


15 化粧品ボトルの不良品除去装置

人件費を年間45万円削減

搬送コンベアで流れてくる化粧品ボトルのキャップ有無を不良品判別センサーで確認し、キャップの無いボトルを一時的に不良品コンベアへ払い出します。

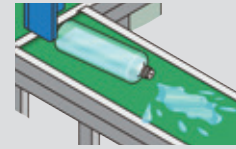
■エレシリンダー® 導入装置の解説



従来 お客様 お困りPoint

下記それぞれの速度を合っていないとボトルが転倒してしまいます。

←搬送コンベア速度 = ←X軸速度
←不良品コンベア速度 = ←Y軸速度



	エアシリンダー	エレシリンダー®
現場の声	<ul style="list-style-type: none"> ● 始業時、コンベアとエアシリンダーの速度合わせに30分の調整時間が必要。 ● 速度変動が原因で、払い出し時にボトルを倒してしまうことがあり、1回につき清掃と速度再調整に15分の時間が必要。(1日に2回ほど発生し約30分のロス) 	<ul style="list-style-type: none"> ● エレシリンダー® は速度を数値設定可能。コンベアの速度と簡単に合わせられるので、調整時間が不要。 ● 速度が安定しているため、ボトルを倒すことがなくなり、清掃と再調整の時間が不要となった。
1日の作業時間	8時間	7時間
年間人件費	3,600,000円/年	3,150,000円/年

エレシリンダー® にすると…

清掃や調整が不要となり年間45万円人件費削減！

■稼働条件

■エアシリンダー

【1日の作業時間】 8時間(必要数量の生産時間)

【年間人件費】

8時間×(1時間の人件費) 1,800円×(年間稼働日数) 250日
=3,600,000円

■エレシリンダー

【1日の作業時間】 7時間(必要数量の生産時間)

【年間人件費】

7時間×(1時間の人件費) 1,800円×(年間稼働日数) 250日
=3,150,000円

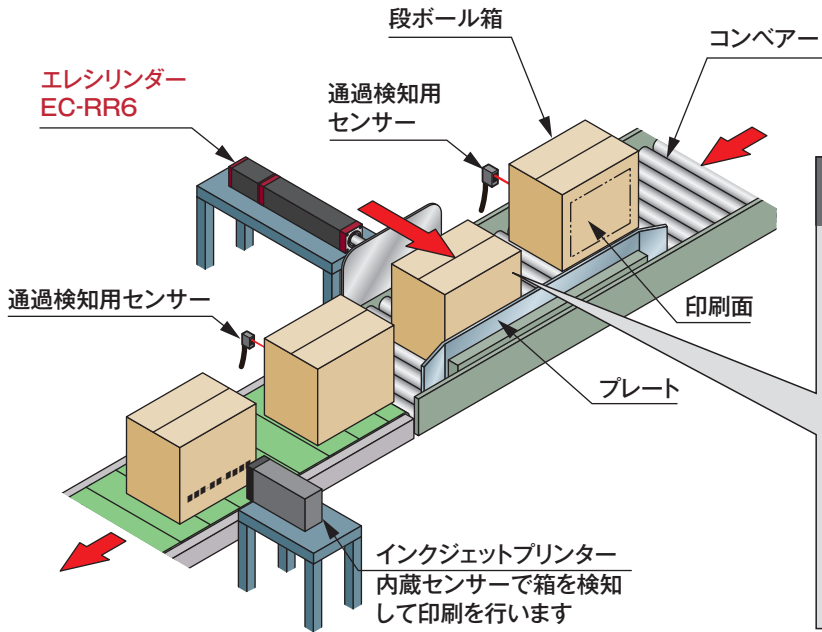


16 段ボール箱への印字装置

人件費を年間15万円削減

コンベアーで流れてくる段ボール箱をプレートに押付けて位置出しを行い、次工程でインクジェットプリンターによる印字を行います。

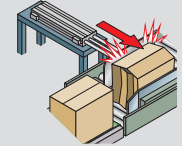
■エレシリンダー® 導入装置の解説



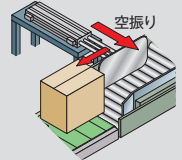
従来 お客様 お困りPoint

季節や朝夕の温度差による元圧変動で速度も変動します。速度が速いと段ボールの箱を傷つけてしまい、速度が遅いと位置出しする前に段ボールが流れてしまいました。

<速度が速い場合>



<速度が遅い場合>



	エアシリンダー	エレシリンダー®
現場の声	●エアシリンダーは速度が安定しないため1日平均30分、スピコンやオートスイッチ位置の再調整が必要でした。	●エレシリンダー®は温度変化があっても速度が変わらないため、任意の加速度(A)・速度(V)・減速度(D)を一度設定すればその後の調整は要らなくなりました。
立上げ調整時間	30分/日	0分/日
調整時間人件費	150,000円/年	0円/年

エレシリンダー® にすると…

毎日の調整作業がなくなり **年間15万円人件費削減!**

■稼働条件

■エアシリンダー
【調整時間人件費】
0.5時間×(1時間の人件費)1,200円=600円/日
600円×(年間稼働日数)250日=150,000円/年

■エレシリンダー
【調整時間人件費】
0時間×(1時間の人件費)1,200円=0円/日
0円×(年間稼働日数)250日=0円/年

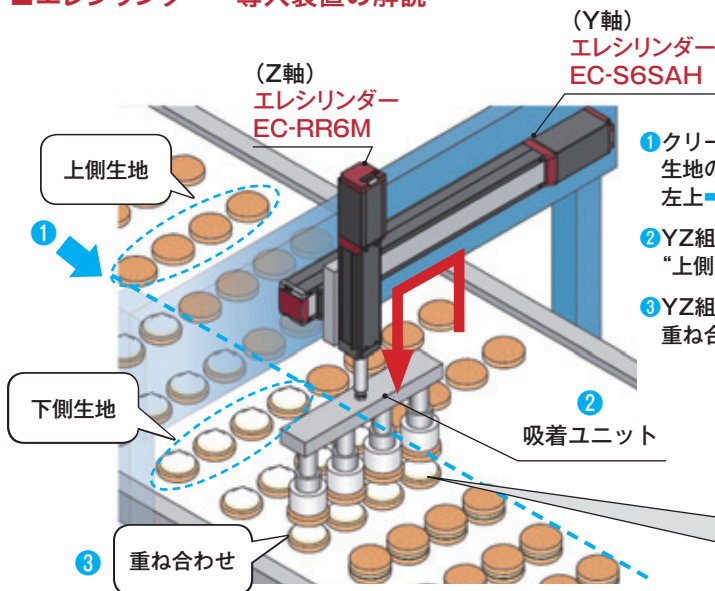


17 焼き菓子製造装置

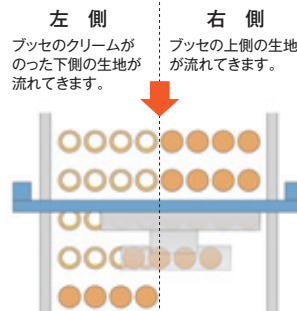
年間で115万円の人件費削減

ブッセの生地を重ね合わせる(サンドする)装置です。

■エレシリンダー® 導入装置の解説



ライン平面図



- 1 クリームの上の“下側生地”と生地のみ“上側生地”が左上→方向から流れてくる
- 2 YZ組合せ軸と吸着ユニットで“上側生地”4個を同時に吸着
- 3 YZ組合せで“下側生地”を重ね合わせる

従来 お客様 お困りPoint

元圧変動等で停止時の衝撃が大きくなり、生地の落下やズレが発生。



	エアシリンダー	エレシリンダー®
現場の声	<ul style="list-style-type: none"> ● 生地の落下やズレが生じると、チョコ停を起し再調整作業に10分かかっていました。(4回/日) ● 衝撃が大きくなるため速度を上げられずサイクルタイムの短縮ができませんでした。(サイクルタイムは5秒) 	<ul style="list-style-type: none"> ● エレシリンダー® は動作の再現性が高いためチョコ停を起こしません。 ● エレシリンダー® は加速度(A)・速度(V)・減速度(D)が数値で個別に設定できるので、速度を上げつつ緩やかな加減速が可能です。この結果、サイクルタイムを4秒に短縮。
装置 サイクルタイム	5秒/4個	4秒/4個
1日の作業時間	12時間40分	9.6時間
年間人件費	4,750,000円/年	3,600,000円/年

エレシリンダー® にすると…

作業時間削減により年間約115万円人件費削減！

■稼働条件

■エアシリンダー

【必要数の生産時間】(必要個数)35,000個/4個×5秒≒12時間
【チョコ停時の再調整時間】(再調整時間)10分×4回=40分
【年間人件費】
(1日の作業時間)12時間40分×(1時間の人件費)1,250円
×(年間稼働日数)300日=4,750,000円

■エレシリンダー

【1日の作業時間】35,000個/4個×4秒≒9.6時間(作業時間2割削減)
【チョコ停時の再調整時間】0分
【年間人件費】
(1日の作業時間)9.6時間×(1時間の人件費)1,250円
×(年間稼働日数)300日=3,600,000円

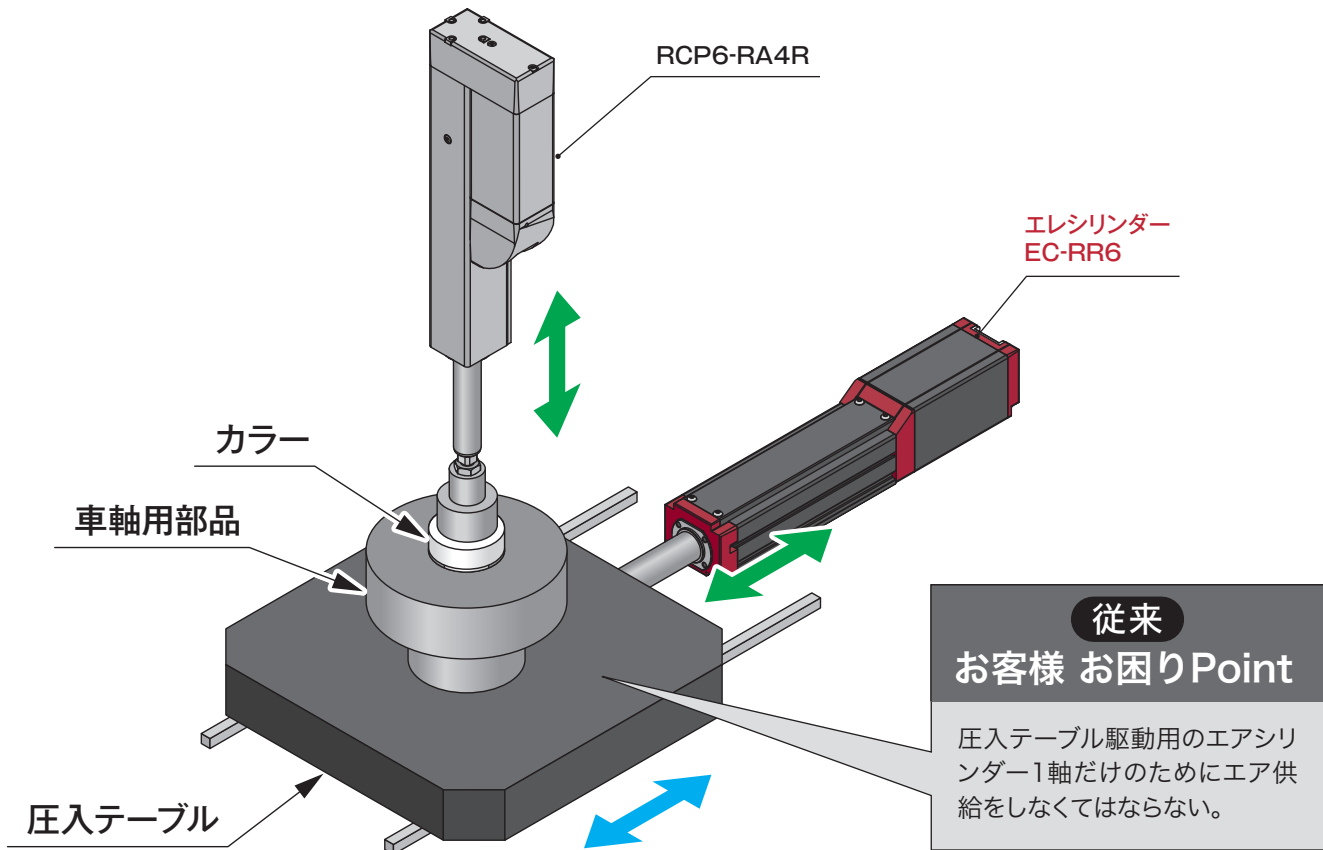


18 自動車用車軸部品のカラー圧入装置

エアレスでシンプルな装置

カラーを圧入する装置の圧入テーブル移動機構にエレシリンダーを採用しました。

■エレシリンダー® 導入装置の解説

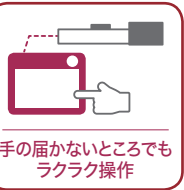


	エアシリンダー	エレシリンダー®
現場の声	<ul style="list-style-type: none"> ●エアシリンダーを使う際には、例え1軸であってもエア供給の配管を設置しなくてはなりません。さらにFRLユニットも必要です。このため、電気配線以外に、配管やユニットの組付け工数がかかります。 	<ul style="list-style-type: none"> ●エレシリンダー®は電気配線のみで動作します。少ない工数で設計・組付けが可能です。 ●エレシリンダー®はFRLユニットやオートスイッチなどが不要なため、シンプルな装置構成になり予備部品も削減できます。

エレシリンダー® にすると…

シンプルな装置構成で **設計・組付け工数を削減!**

さらに部品点数が少ないので **予備部品も削減!**



19 洗浄機の扉の開閉機構

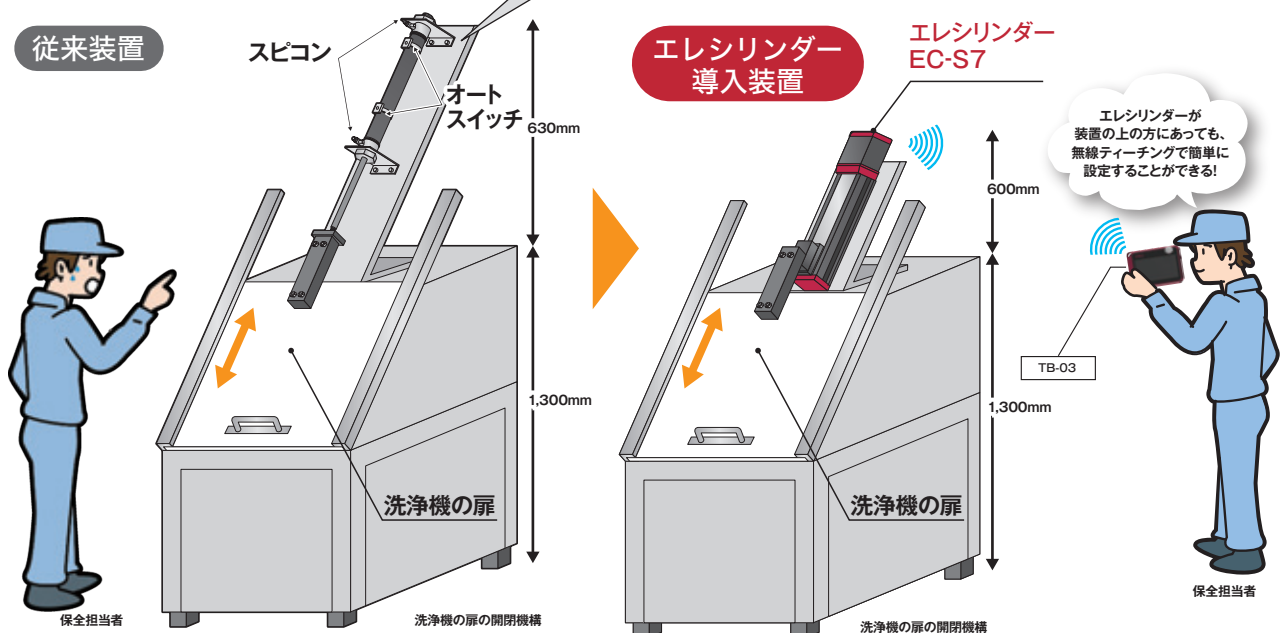
作業性改善と動作時間短縮

洗浄機の扉を上下にスライドさせる機構にエレシリンダーを採用しました。

■エレシリンダー® 導入装置の解説

従来 お客様 お困りPoint

エアシリンダー使用時は、高所のスピコンやオートスイッチを調整するのは大変。



	エアシリンダー	エレシリンダー®
現場の声	●エアシリンダーが高所に設置されているため、スピコンやオートスイッチの調整するときの作業が大変でした。	●エレシリンダー®はデータ設定機と無線で接続可能。このため、アクチュエーターが高所でも簡単に設定できるようになりました。 ●さらに起動・停止時の加減速を抑えて、途中は高速移動することで、開閉時間を5秒から3秒へ短縮することができました。
扉開閉時間	5秒	3秒

エレシリンダー® にすると...

無線ティーチングで **高所作業無し!**

さらにサイクルタイムを **2秒(40%)短縮!**

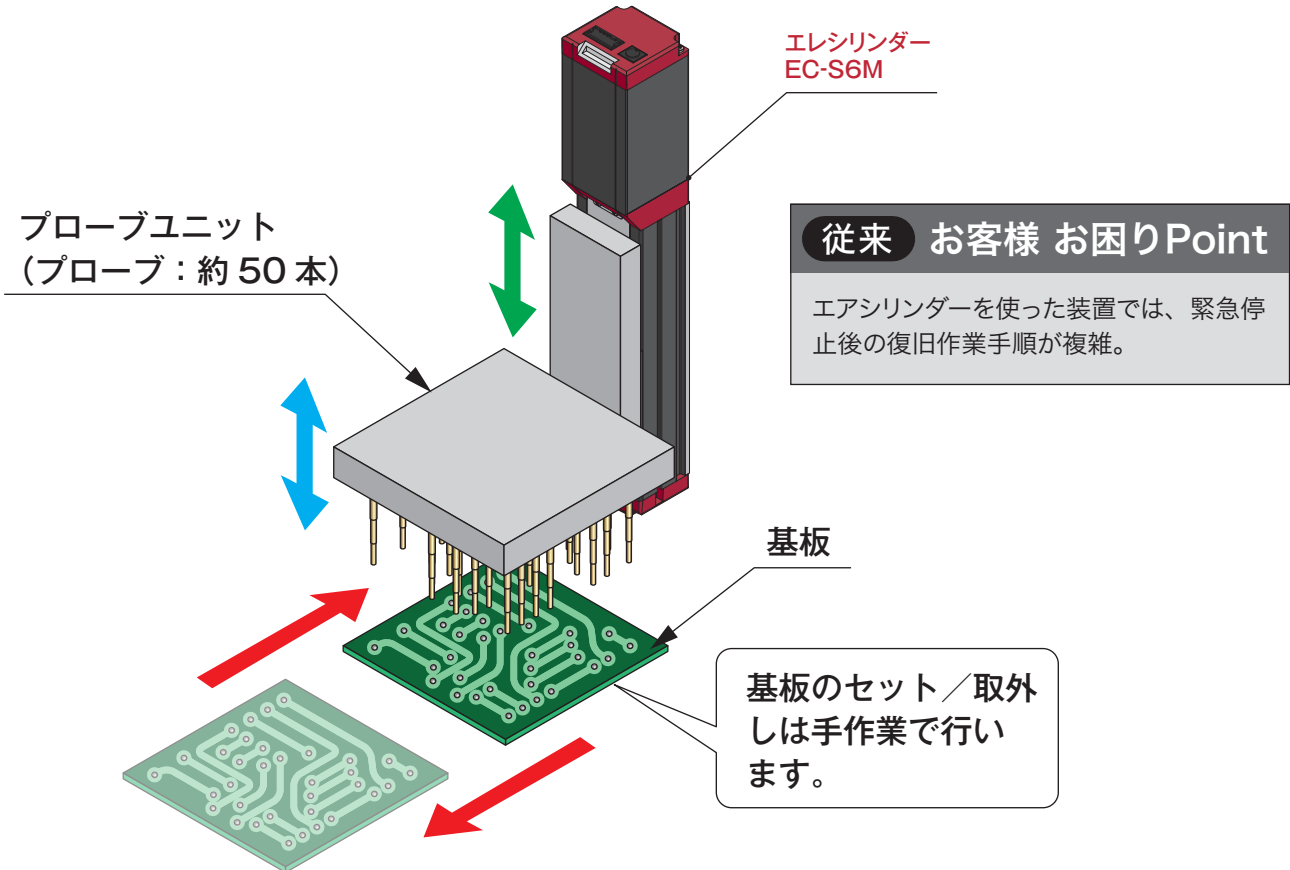


20 基板導通検査機

残圧無しでカンタン復旧

プローブを昇降して電子基板の導通検査をする装置です。

■エレシリンダー® 導入装置の解説



	エアシリンダー	エレシリンダー®
現場の声	<ul style="list-style-type: none"> ●エアシリンダーは、緊急停止しても内部に圧縮空気が残っているため、復旧手順が複雑でした。 ●また、非常停止時の安全回路設計についても残圧対応や復旧時飛出し防止等に工数がかかっていました。 	<ul style="list-style-type: none"> ●エレシリンダー®を採用することで、緊急停止後の復旧手順を大幅に簡略化することができました。 ●停止位置と速度の調整が以前よりも簡単になり、作業時間も短縮されました。

エレシリンダー® にすると...

残圧無しで **復旧作業時間と設計工数を削減!**

さらにカンタン調整作業で **時間短縮!**

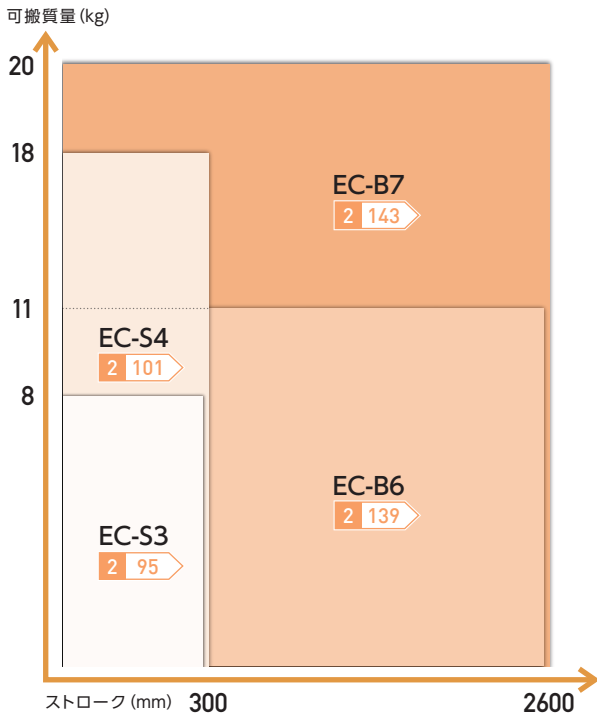
“ストローク”と“可搬質量”から選ぶ

スライダータイプ

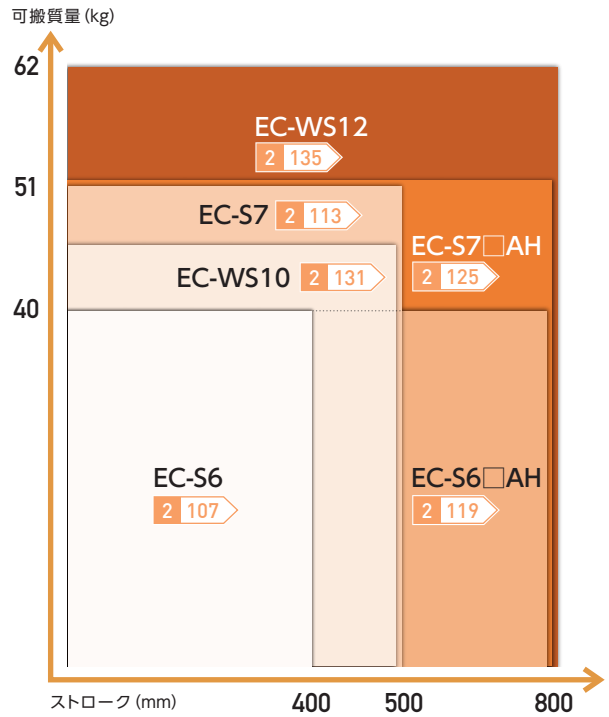
水平

水平搬送時

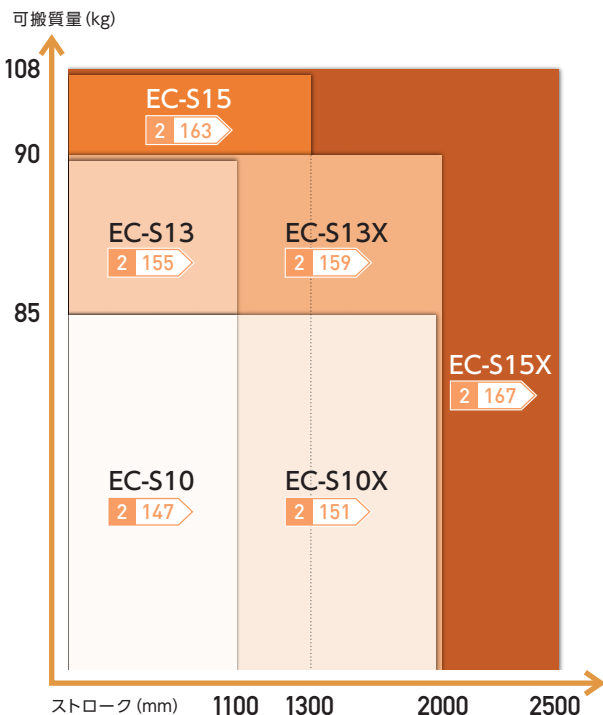
水平 可搬質量 20kg以下



水平 可搬質量 62kg以下



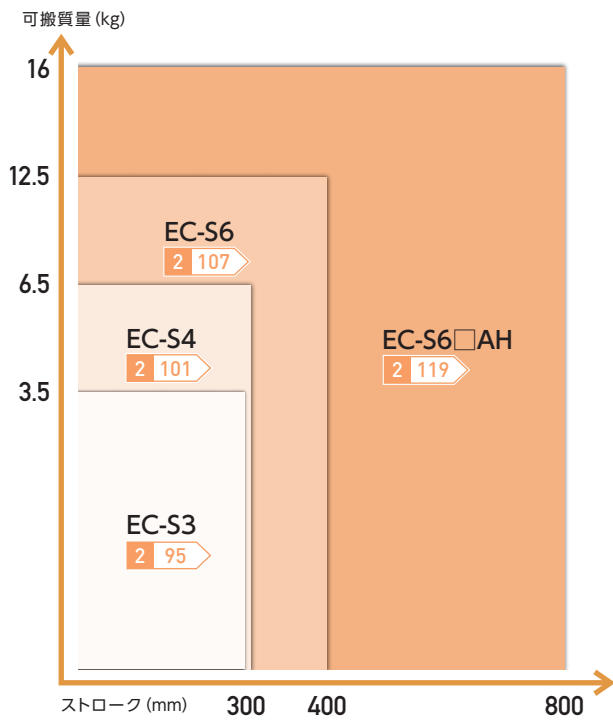
水平 可搬質量 108kg以下



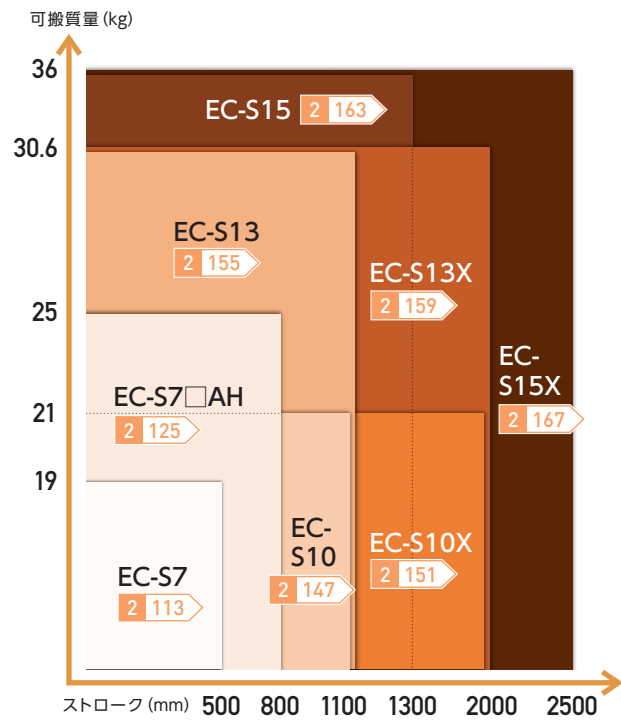


垂直搬送時

可搬質量 16kg以下



可搬質量 36kg以下



“ストローク”と“可搬質量”から選ぶ

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

ストローク
と可搬質量
から選ぶ

スペック
一覧

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

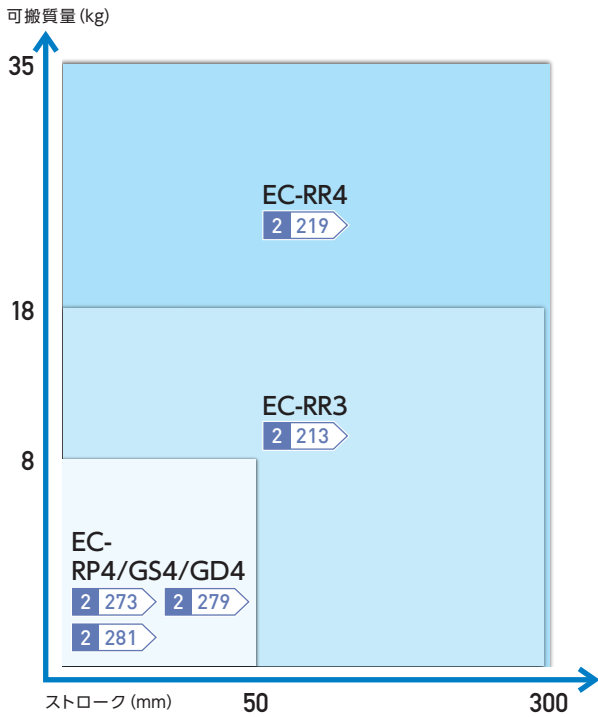
クリーン

防塵防滴

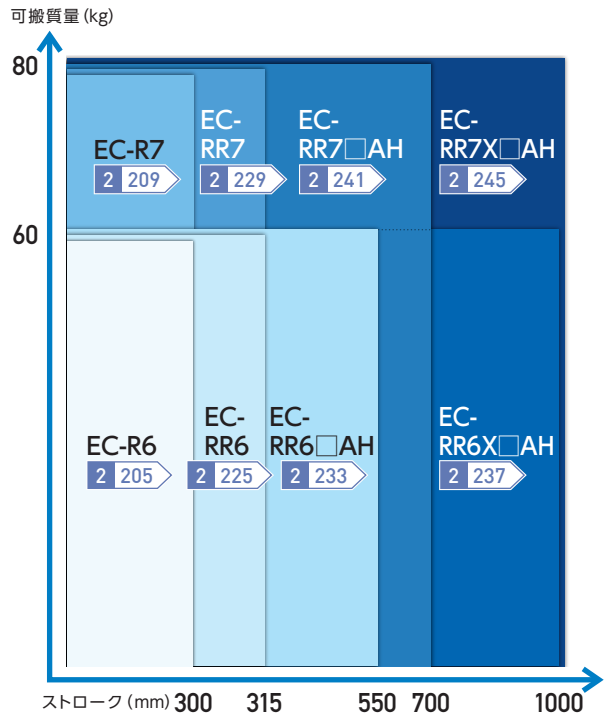


水平搬送時

水平 可搬質量 35kg以下

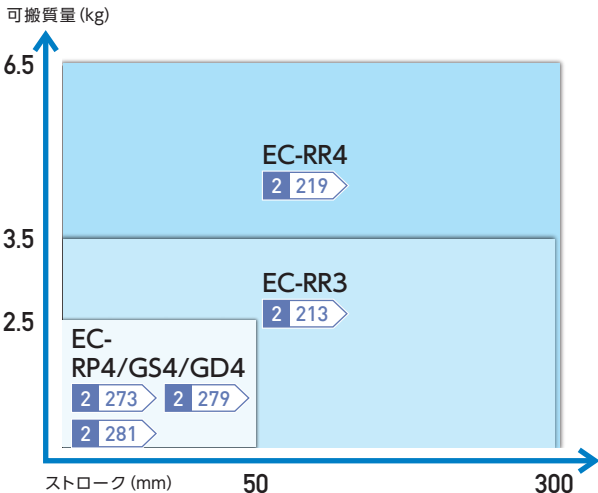


水平 可搬質量 80kg以下

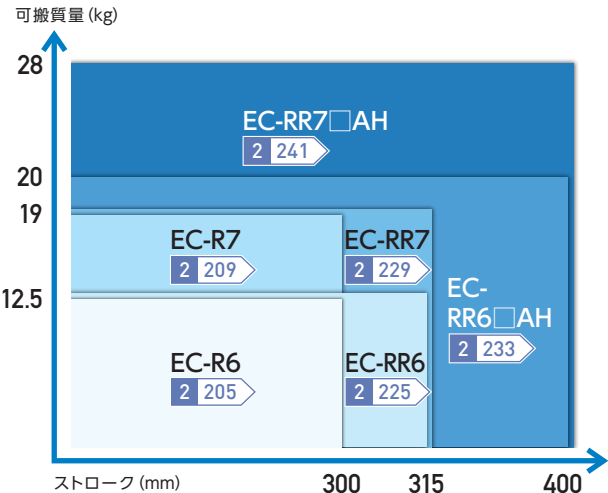


垂直搬送時

垂直 可搬質量 6.5kg以下



垂直 可搬質量 28kg以下



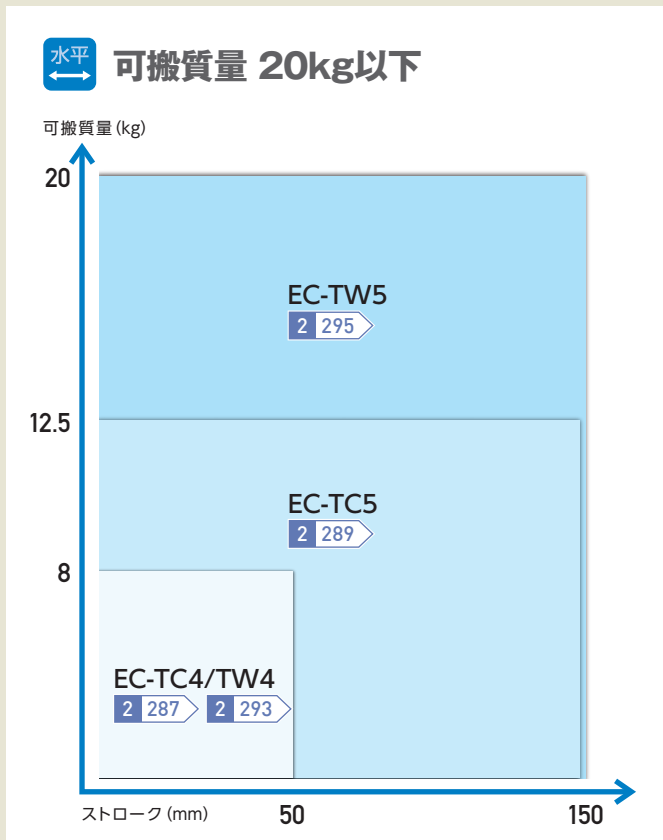
“ストローク”と“可搬質量”から選ぶ

テーブルタイプ

水平

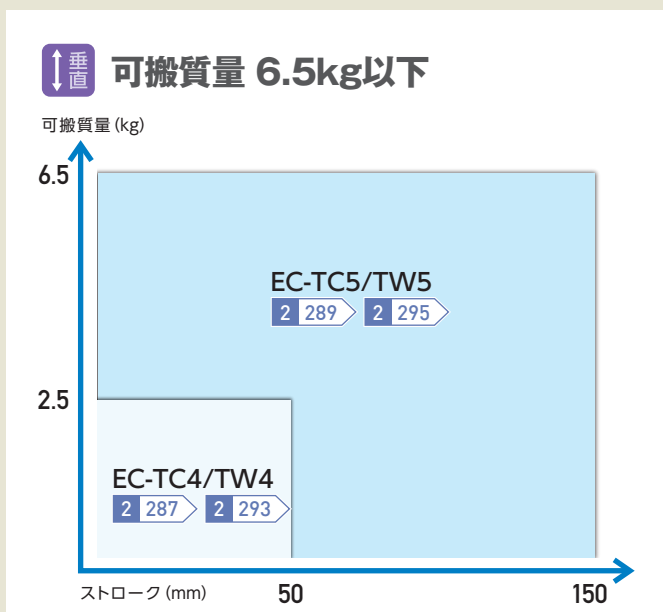


水平搬送時



垂直

垂直搬送時



うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

コントローラー
内蔵

制御関連機器

ストローク
と可搬質量
から選ぶ

スペック
一覧

スライダー

ロード/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

クリーン仕様 “ストローク”と“可搬質量”から選ぶ



スライダートイプ
水平搬送時

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

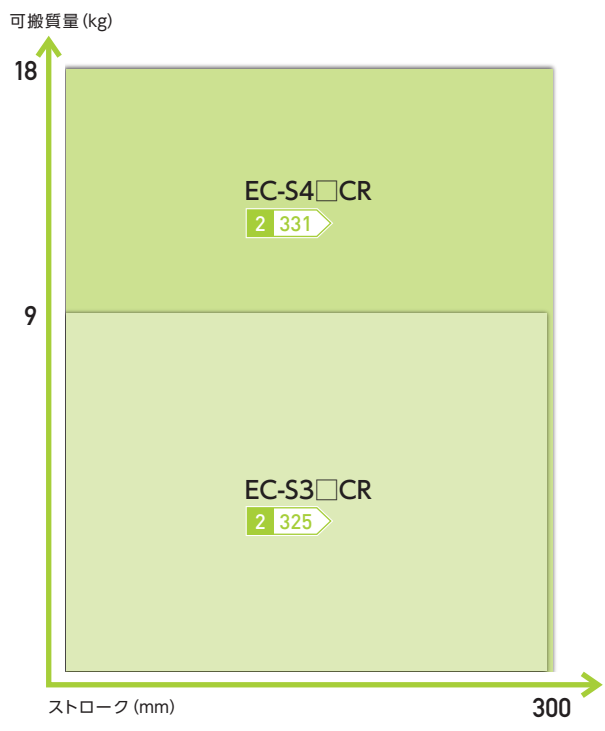
内蔵
コントローラー

制御関連機器

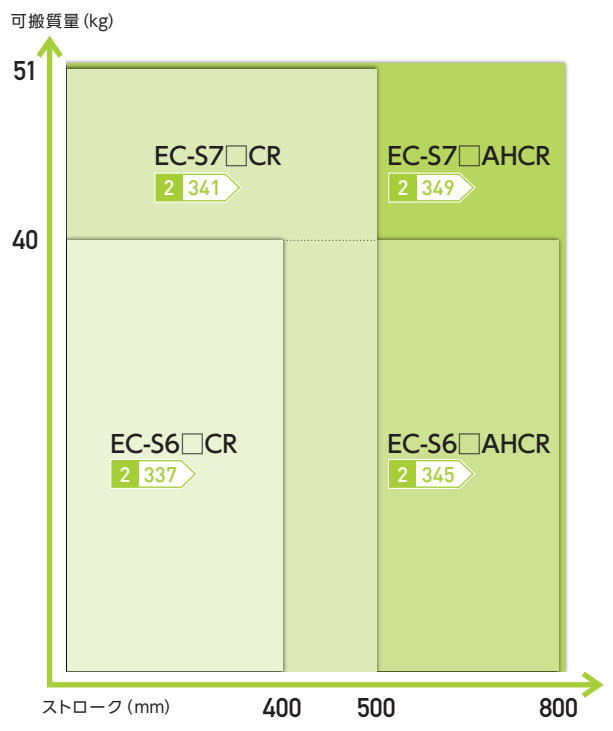
ストローク
と可搬質量
から選ぶ

スペック
一覧

水平 可搬質量 18kg以下

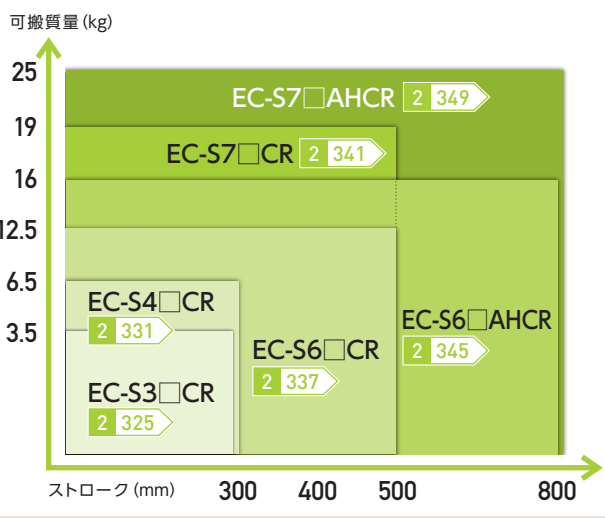


水平 可搬質量 51kg以下



垂直搬送時

垂直 可搬質量 25kg以下



スライダ

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

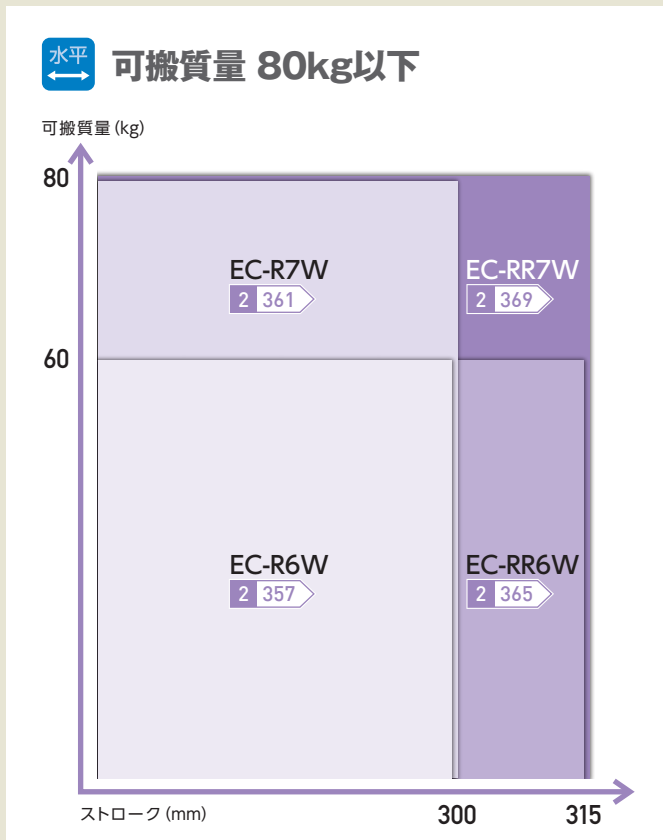
防塵防滴

防塵防滴仕様 “ストローク”と“可搬質量”から選ぶ

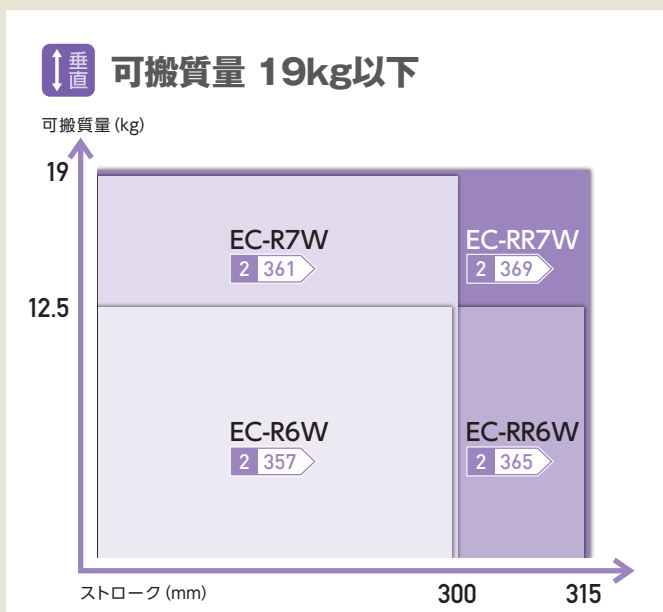


ロッドタイプ・ラジアルシリンダー®

水平搬送時



垂直搬送時



うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

ストローク
と可搬質量
から選ぶ

スペック
一覧

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

スライダー

EC-(D)S/(D)WS シリーズ

- 簡易防塵
- バッテリーレスアプ
*オプション
- モーター
ストレート
- 24V
パルス
モーター



デジタルスピコン付き



エレシリンダー®と外部接続

エレシリンダー®はコントローラー内蔵です。

I/O入出力接続をする

電源 I/O ケーブルを使用する

2 391



フィールドネットワークに接続する

エレシリンダー®のみを接続する

2 405

REC

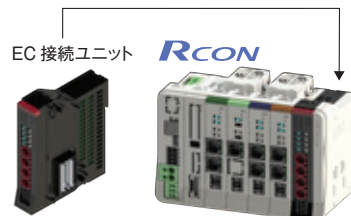


ロボシリンダー®や単軸ロボットと混在接続する

2 405

RCON

RCON ゲートウェイユニット
+ RCON-EC



端子台コネクターを使用する

2 391



表の見方と掲載ページ検索

1 ストローク

※帯の長さは、選択可能なストロークを表しています。
例) S3は50~300mmを選択可

2 最高速度(動作速度)

※ストロークにより、最高速度は異なります。
例) S3のリード6mm、ストローク300mmの場合、最高速度は150mm/s
※〈 〉内は垂直使用の場合です。

3 サイクルタイム

※最長ストロークを、水平設置、最高速度、最高加減速度で動作させた場合の片道時間です。
※最大可搬での数値ではありません。

4 可搬質量

※加減速度、設置姿勢によって可搬質量は異なります。

タイプ	リード		ストローク(mm)と最高速度(mm/s)																可搬質量(kg)		標準価格	掲載ページ	
	型式	mm	※帯の長さ=ストローク ※帯の中の数字=ストローク別の最高速度、〈 〉は垂直使用の場合																水平 ←→	垂直 ↑↓			
			50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800					
S3 /DS3	H-	6	420	300	210	150	2.107秒												3.5	1.5			
	M-	4	280	200	140	100	3.099秒												6	2.5	-	2 95	
	L-	2	140	100	70	50	6.072秒												9	3.5			
S4 /DS4	S-	16	800	760	540	0.71秒												7	1.5				
	H-	10	700	470	320	1.065秒												12	2.5		2 101		
	M-	5	350	240	160	1.999秒												15	5				
	L-	2.5	175	〈150〉	120	85	3.621秒											18	6.5				
S6 /DS6	S-	20	800	727	566	0.865秒												15	1				
	H-	12	700	521	392	305	1.437秒											26	2.5		2 107		
	M-	6	450	371	265	199	155	2.68秒										32	6				
	L-	3	225	188	134	100	78	5.205秒										40	12.5				
S7 /DS7	S-	24	860	774	619	506	1.139秒											37	3				
	H-	16	700	631	492	395	323	1.676秒										46	8		2 113		
	M-	8	420	322	251	200	164	3.149秒										51	16				
	L-	4	210	〈175〉	163	126	101	83	6.103秒									51	19				
WS10 /DWS10	S-	20	900	800	700	600	480	1.189秒										4	-				
	H-	12	640	560	480	400	320	280	1.907秒									15	-		2 131		
	M-	6	400	〈360〉	360	270	210	180	140	120	4.265秒							25	4				
	L-	3	160	135	110	80	70	60	8.410秒									44	7				
WS12 /DWS12	S-	24	1000	900	800	700	580	500	460	400	360	2.355秒						10	-				
	H-	16	720	640	580	500	420	360	320	280	240	220	200	4.108秒					20	-		2 135	
	M-	8	420	〈360〉	360	280	250	220	190	170	150	130	110	90	85	8.976秒				40	8		
	L-	4	210	180	140	125	110	95	85	75	65	55	50	45	17.844秒				62	13.5			

- うれしい10のポイント
- アプリケーション事例
- 選定
- カタログの
- 見方
- 注意事項
- アクチュエーター
- コントローラー
- 内蔵
- 制御関連機器
- ストロークと可搬質量から選ぶ
- スペック一覧
- スライダー
- ロッド/ラジアルシリンダー
- テーブル
- グリッパー
- ロータリー
- ストッパー
- クリーン
- 防塵防滴

スライダー

EC-(D)S□R シリーズ



デジタルスピコン付き



エレシリンダー®と外部接続

エレシリンダー®はコントローラー内蔵です。

I/O入出力接続をする

電源 I/O ケーブルを使用する

2 391



端子台コネクターを使用する

2 391



フィールドネットワークに接続する

エレシリンダー®のみを接続する

2 405

REC

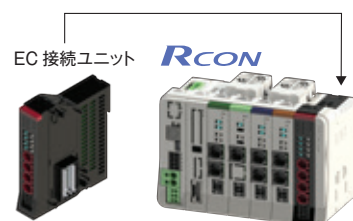


ロボシリンダー®や単軸ロボットと混在接続する

2 405

RCON

RCON ゲートウェイユニット
+ RCON-EC



表の見方と掲載ページ検索

1 ストローク

※帯の長さは、選択可能なストロークを表しています。
例) S3は50~300mmを選択可

2 最高速度(動作速度)

※ストロークにより、最高速度は異なります。
例) S3のリード6mm、ストローク300mmの場合、最高速度は150mm/s
※〈 〉内は垂直使用の場合です。

3 サイクルタイム

※最長ストロークを、水平設置、最高速度、最高加減速度で動作させた場合の片道時間です。
※最大可搬での数値ではありません。

4 可搬質量

※加減速度、設置姿勢によって可搬質量は異なります。

タイプ	リード		ストローク(mm)と最高速度(mm/s)											可搬質量(kg)		標準価格	掲載ページ	
	型式	mm	※帯の長さ=ストローク ※帯の中の数字=ストローク別の最高速度、〈 〉は垂直使用の場合											水平 ←→	垂直 ↑↓			
			50	100	150	200	250	300	350	400	450	500						
S3□R DS3□R	H-	6	360	300	210	150	2.107秒								3.5	1.5		
	M-	4	240	200	140	100	3.099秒								6	2.5	-	2 171
	L-	2	120	100	70	50	6.072秒								9	3.5		
S4□R DS4□R	S-	16	800		760	540	0.71秒								7	1.5		
	H-	10	700	〈600〉		470	320	1.065秒							12	2.5		2 175
	M-	5	350		240	160	1.985秒								15	5		
	L-	2.5	175	〈150〉		120	85	3.621秒							18	6.5		
S6□R DS6□R	S-	20	800				727	566	0.865秒						15	1		
	H-	12	700				521	392	305	1.487秒					26	2.5		
	M-	6	450	〈400〉		371	265	199	155	2.68秒					32	6		2 179
	L-	3	225		188	134	100	78	5.205秒						40	12.5		
S7□R DS7□R	S-	24	860				774	619	506	1.139秒					37	3		
	H-	16	700				631	492	395	323	1.676秒				46	8		
	M-	8	420	〈350〉			322	251	200	164	3.149秒				51	16		2 185
	L-	4	190	〈175〉			163	126	101	83	1.676秒				51	19		

- うれしい10のポイント
- アプリケーション
- 選定
- カタログの
- 見方
- 注意事項
- アクチュエーター
- コントローラー
- 内蔵
- 制御関連機器
- ストロークと可搬質量から選ぶ
- スペック一覧
- スライダー
- ロッド/ラジアルシリンダー
- テーブル
- グリッパー
- ロータリー
- ストッパー
- クリーン
- 防塵防滴

高剛性スライダー

EC-(D)S□AH/(D)S□AHRシリーズ



デジタルスピコン付き



エレシリンダー®と外部接続

エレシリンダー®はコントローラー内蔵です。

I/O入出力接続をする

電源 I/O ケーブルを使用する

2 391



端子台コネクターを使用する

2 391



フィールドネットワークに接続する

エレシリンダー®のみを接続する

2 405

REC



ロボシリンダー®や単軸ロボットと混在接続する

2 405

RCON

RCON ゲートウェイユニット
+
RCON-EC



表の見方と掲載ページ検索

1 ストローク

※帯の長さは、選択可能なストロークを表しています。
例) S6□AHは50~800mmを選択可

2 最高速度(動作速度)

※ストロークにより、最高速度は異なります。
例) S6□AHのリード20mm、ストローク800mmの場合、最高速度は560mm/s
※〈 〉内は垂直使用の場合です。

3 サイクルタイム

※最長ストロークを、水平設置、最高速度、最高加減速度で動作させた場合の片道時間です。
※最大可搬での数値ではありません。

4 可搬質量

※加減速度、設置姿勢によって可搬質量は異なります。

タイプ	リード		ストローク(mm)と最高速度(mm/s)										可搬質量(kg)		標準価格	掲載ページ
	型式	mm	※帯の長さ=ストローク ※帯の中の数字=ストローク別の最高速度、〈 〉は垂直使用の場合										水平 ↔	垂直 ↑↓		
			50~400	450	500	550	600	650	700	750	800	サイクルタイム				
S6□AH DS6□AH	S-	20	1440(1280)	1280	1090	940	815	715	630	560	1.585秒	15	1	-	2 119	
	H-	12	900	845	705	585	515	445	390	345	315	2.666秒	26			2.5
	M-	6	450	415	350	295	255	220	190	170	140	5.809秒	32			6
	L-	3	225	205	170	145	125	110	95	85	70	11.501秒	40			16
S6□AHR DS6□AHR	S-	20	1120	1090	940	815	715	630	560	1.585秒	15	1	-	2 191		
	H-	12	900(800)	845(800)	705	585	515	445	390	345	315	2.666秒			26	2.5
	M-	6	450(400)	415(400)	350	295	255	220	190	170	140	5.83秒			32	6
	L-	3	225	205	170	145	125	110	95	85	70	11.511秒			40	16
S7□AH DS7□AH	S-	24	1230	1080	950	840	750	1.245秒	37	3	-	2 125				
	H-	16	980(840)	955(840)	820	715	625	555	495	1.765秒			46	8		
	M-	8	420	405	350	310	275	245	3.381秒	51			16			
	L-	4	210(175)	195(175)	175	150	135	120	6.757秒	51			25			
S7□AHR DS7□AHR	S-	24	1080(860)	950	840	750	1.245秒	37	3	-	2 197					
	H-	16	840(700)	820(700)	715(700)	625	555	495	1.765秒			46	8			
	M-	8	420(350)	405(350)	350	310	275	245	3.381秒			51	16			
	L-	4	190(175)	175	150	135	120	6.757秒	51			25				

うれしい10のポイント

アプリケーション事例

選定

カタログの

見方

注意事項

アクチュエーター

コントローラー

内蔵

制御関連機器

ストロークと可搬質量から選ぶ

スペック一覧

スライダー

ロッド/ラジアルシリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

スライダー

EC-(D)B シリーズ

- 簡易防塵
- バッテリーレスアプン *オプション
- モーターストレート
- 24v パルスモーター
- ベルトタイプ

デジタルスピコン付き



EC-S10(X)/S13(X)/S15(X)

- ±10μm
- バッテリーレスアプン
- モーターストレート
- 200v ACサーボモーター
- 中間サポート

*S10X/S13X/S15Xのみ



エレシリンダー®と外部接続

エレシリンダー®はコントローラー内蔵です。S10(X)/S13(X)/S15(X)を動作させるにはモーター駆動用電源ユニット「PSA-200」が必要です。

I/O入出力接続をする

電源 I/O ケーブルを使用する

2 | 391



フィールドネットワークに接続する

エレシリンダー®のみを接続する

2 | 405

REC

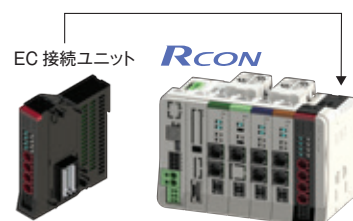


ロボシリンダー®や単軸ロボットと混在接続する

2 | 405

RCON

RCON ゲートウェイユニット
+
RCON-EC



端子台コネクターを使用する

2 | 391



表の見方と掲載ページ検索

1 ストローク

※帯の長さは、選択可能なストロークを表しています。
例) S13は100～1100mmを選択可

2 最高速度(動作速度)

※ストロークにより、最高速度は異なります。
例) S13のリード30mm、ストローク1100mmの場合、最高速度は663mm/s
※〈 〉内は垂直使用の場合です。

3 サイクルタイム

※最長ストロークを、水平設置、最高速度、最高加減速度で動作させた場合の片道時間です。
※最大可搬での数値ではありません。

4 可搬質量

※加減速度、設置姿勢によって可搬質量は異なります。

タイプ	リード		ストローク(mm)と最高速度(mm/s)																	可搬質量(kg)		標準価格	掲載ページ
	型式	mm	※帯の長さ=ストローク ※帯の中の数字=ストローク別の最高速度、〈 〉は垂直使用の場合																	水平	垂直		
			300	400	500	600	700	800	900	1000	1000~2600	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450				
B6 DB6	S-	48相当	890	1070	1220	1340	1400	1440	1500	2.55秒	11	-	-	2 139									
			B7 DB7	S-	48相当	890	1070	1220	1340	1450	1520	1550	1600	2.455秒	20	-	-	2 143					
S10	S- H- M- L-	30 20 10 5	1500			1328	1187	1068	965	877	800	733	674	1.885秒	17	2	-	2 147					
			1000	886	792	712	644	585	533	489	449	2.691秒	30	5	-	2 147							
			500	443	396	356	322	292	267	244	225	5.159秒	65	11	-	2 147							
			250	221	198	178	161	146	133	122	112	10.138秒	85	21	-	2 147							
S13	S- H- M- L-	30 20 10 5	1500	1458	1297	1161	1045	946	860	785	720	663	1.878秒	27	5.4	-	2 155						
			1000	972	865	774	697	630	573	524	480	442	2.652秒	40.5	9	-	2 155						
			500	486	432	387	348	315	287	262	240	221	5.138秒	81	18	-	2 155						
			250	243	216	193	174	158	143	131	120	110	10.131秒	90	30.6	-	2 155						
S15	H- M- L-	40 20 10	2000	1922	1736	1575	1436	1315	1208	1114	1030	955	889	829	1.806秒	36	9	-	2 163				
			1000	961	868	788	718	657	604	557	515	478	444	414	3.327秒	81	18	-	2 163				
			500	481	434	394	359	329	302	278	258	239	222	207	6.437秒	108	36	-	2 163				
S10X	S- H- M- L-	30 20 10 5	1500	1429	1328	1236	1154	1080	1013	952	896	845	798	755	715	679	645	614	3.545秒	17	2	-	2 151
			1000	953	885	824	770	720	675	634	597	563	532	503	477	453	430	409	5.185秒	30	5	-	2 151
			500	476	443	412	385	360	338	317	299	282	266	252	238	226	215	205	10.155秒	65	11	-	2 151
			250	238	221	206	192	180	169	159	149	141	133	126	119	113	107	102	20.129秒	85	21	-	2 151
S13X	S- H- M- L-	30 20 10 5	1500	1450	1380	1314	1254	1197	1144	1095	1049	1005	964	2.297秒	27	5.4	-	2 159					
			1000	966	920	876	836	798	763	730	699	670	643	3.298秒	40.5	9	-	2 159					
			500	483	460	438	418	399	381	365	350	335	321	6.386秒	8.1	18	-	2 159					
			250	242	230	219	209	200	191	182	175	168	161	12.549秒	90	30.6	-	2 159					
S15X	H- M- L-	40 20 10	1500	1486	1431	1378	1329	1282	1237	1195	1155	2.407秒	36	9	-	2 167							
			1000	991	948	909	871	836	803	772	743	715	689	664	641	619	598	578	4.505秒	81	18	-	2 167
			500	495	474	454	436	418	402	386	371	358	345	332	320	309	299	289	8.80秒	108	36	-	2 167

うれしい10のポイント

アプリケーション事例

選定

カタログの見方

注意事項

アクチュエーター

コントローラー

内蔵

制御関連機器

ストロークと可搬質量から選ぶ

スペック一覧

スライダー

ロッド/ラジアルシリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

ロッド

EC-(D)R シリーズ



EC-R6
2 205



EC-R7
2 209



デジタルスピコン付き

EC-DR6
2 205



EC-DR7
2 209



エレシリンダー®と外部接続

エレシリンダー®はコントローラー内蔵です。

I/O入出力接続をする

電源 I/O ケーブルを使用する

2 391



フィールドネットワークに接続する

エレシリンダー®のみを接続する

2 405

REC



ロボシリンダー®や単軸ロボットと混在接続する

2 405

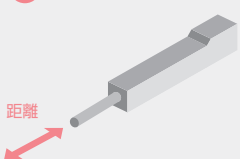
RCON

RCON ゲートウェイユニット
+
RCON-EC



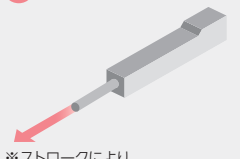
表の見方と掲載ページ検索

1 ストローク




※帯の長さは、選択可能なストロークを表しています。例) R6は50~300mmを選択可

2 最高速度(動作速度)



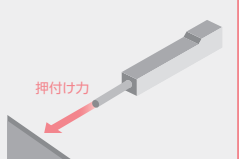
※ストロークにより、最高速度は異なります。例) R6のリード12mm、ストローク300mmの場合、最高速度は547mm/s ※〈 〉内は垂直使用の場合です。

3 サイクルタイム



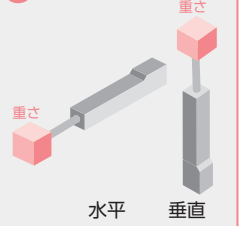
※最長ストロークを、水平設置、最高速度、最高加減速度で動作させた場合の片道時間です。最大可搬での数値ではありません。

4 最大押付け力



※押付け力は目安の値です。詳細は1-269ページをご確認ください。

5 可搬質量



※加速度、設置姿勢によって可搬質量は異なります。

タイプ	リード		ストローク(mm)と最高速度(mm/s)							最大押付け力(N)	可搬質量(kg)		標準価格	掲載ページ	
	型式	mm	※帯の長さ=ストローク ※帯の中の数字=ストローク別の最高速度、〈 〉は垂直使用の場合								水平	垂直			
			50	100	150	200	250	300	サイクルタイム						
R6 DR6	S-	20	800							0.635秒	67	6	1.5	-	2 205
	H-	12	700			547			0.75秒	112	25	4			
	M-	6	450		376	268			1.239秒	224	40	10			
	L-	3	225		186	133			2.35秒	449	60	12.5			
R7 DR7	S-	24	860(640)							0.585秒	182	20	3	-	2 209
	H-	16	700(560)						0.693秒	273	50	8			
	M-	8	350						0.999秒	547	60	18			
	L-	4	175						1.844秒	1094	80	19			

- うれしい10のポイント
- アプリケーション事例
- 選定
- カタログの見方
- 注意事項
- アクチュエーター
- 内蔵コントローラー
- 制御関連機器
- ストロークと可搬質量から選ぶ
- スペック一覧
- スライダー
- ロッド/ラジアルシリンダー
- テーブル
- グリッパー
- ロータリー
- ストッパー
- クリーン
- 防塵防滴

ラジアルシリンダー®

EC-(D)RR シリーズ

ラジアル荷重対応
ラジアルシリンダー®

- バッテリーレスアプン
- モーターストレート
- モーター折返し
- 24vパルスモーター

*オプション



デジタルスピコン付き



エレシリンダー®と外部接続

エレシリンダー®はコントローラー内蔵です。

I/O入出力接続をする

電源 I/O ケーブルを使用する

2 391



フィールドネットワークに接続する

エレシリンダー®のみを接続する

2 405

REC

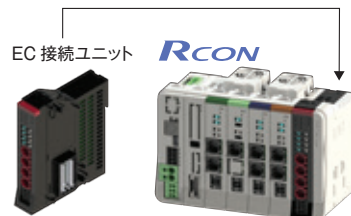


ロボシリンダー®や単軸ロボットと混在接続する

2 405

RCON

RCON ゲートウェイユニット
+ RCON-EC



端子台コネクターを使用する

2 391



表の見方と掲載ページ検索

1 ストローク

※帯の長さは、選択可能なストロークを表しています。例) RR3は50~300mmを選択可

2 最高速度(動作速度)

※ストロークにより、最高速度は異なります。例) RR3のリード6mm、ストローク300mmの場合、最高速度は150mm/s ※〈 〉内は垂直使用の場合です。

3 サイクルタイム

※最長ストロークを、水平設置、最高速度、最高加減速度で動作させた場合の片道時間です。最大可搬での数値ではありません。

4 最大押付け力

※押付け力は目安の値です。詳細は1-269ページをご確認ください。

5 可搬質量

※加速度、設置姿勢によって可搬質量は異なります。

タイプ	リード		ストローク(mm)と最高速度(mm/s)							最大押付け力(N)	可搬質量(kg)		標準価格	掲載ページ	
	型式	mm	※帯の長さ=ストローク ※帯の中の数字=ストローク別の最高速度、〈 〉は垂直使用の場合								水平	垂直			
			50	100	150	200	250	300	秒						
RR3/ DRR3	H-	6	420				300	210	150	2.107秒	45	9	1.5	-	
	M-	4	280			200	140	100	3.099秒	68	14	2.5	-	2 213	
	L-	2	140		100	70	50	6.072秒	136	18	3.5	-			
RR3□R/ DRR3□R	H-	6	360				300	210	150	2.107秒	45	9	1.5	-	
	M-	4	240			200	140	100	3.049秒	68	14	2.5	-	2 249	
	L-	2	120		100	70	50	6.072秒	136	18	3.5	-			
RR4/ DRR4	S-	16	800			600	440	0.825秒	41	7	1.5	-			
	H-	10	700		570	390	290	1.158秒	66	16	2.5	-	2 219		
	M-	5	350		280	190	140	2.247秒	132	25	5	-			
	L-	2.5	175(150)		135	90	70	4.369秒	263	35	6.5	-			
RR4□R/ DRR4□R	S-	16	800			600	440	0.825秒	39	7	1.5	-			
	H-	10	600		570	390	290	1.158秒	62	16	2.5	-	2 253		
	M-	5	350		280	190	140	2.247秒	124	25	5	-			
	L-	2.5	175(150)		135	90	70	4.369秒	263	35	6.5	-			
			65	115	165	215	265	315							
RR6/ DRR6	S-	20	800				0.642秒	67	6	1.5	-				
	H-	12	700		660	480	0.804秒	112	25	4	-	2 225			
	M-	6	450		325	235	1.455秒	224	40	10	-				
	L-	3	225		160	115	2.829秒	449	60	12.5	-				
RR6□R/ DRR6□R	S-	20	800				0.642秒	67	6	1.5	-				
	H-	12	700		660	480	0.804秒	112	25	4	-	2 257			
	M-	6	450		325	235	1.455秒	224	40	10	-				
	L-	3	225		160	115	2.829秒	449	60	12.5	-				
RR7/ DRR7	S-	24	860(640)			0.604秒	182	20	3	-					
	H-	16	700(560)		0.72秒	273	50	8	-	2 229					
	M-	8	350		1.041秒	547	60	18	-						
	L-	4	175		1.929秒	1094	80	19	-						
RR7□R/ DRR7□R	S-	24	860(640)			0.604秒	182	20	3	-					
	H-	16	700(560)		0.72秒	273	50	8	-	2 261					
	M-	8	320(280)		1.165秒	547	60	18	-						
	L-	4	160(140)		2.093秒	1094	80	19	-						

うれしい10の
ポイント
アプリケーション
事例
選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

コントローラー
内蔵

制御関連機器

ストローク
と可搬質量
から選ぶ

スペック
一覧

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

高剛性ラジアルシリンダー[®]

EC-(D)RR□AH/(D)RR□X□AH シリーズ

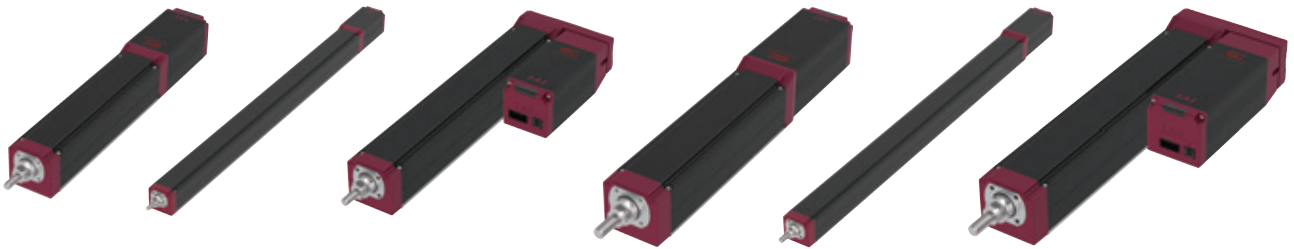
ラジアル荷重対応
ラジアルシリンダー[®]

- バッテリーレスアプン
- モーターストレート
- モーター折返し
- 24vパルスモーター
- 中間サポート

*オプション

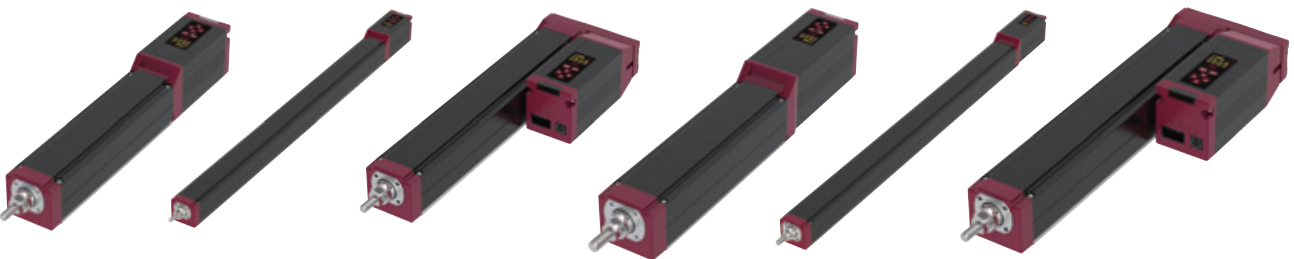
※(D)RR6X□AH/(D)RR7X□AHのみ

- EC-RR6□AH 2 233
- EC-RR6X□AH 2 237
- EC-RR6□AHR 2 265
- EC-RR7□AH 2 241
- EC-RR7X□AH 2 245
- EC-RR7□AHR 2 269



デジタルスピコン付き

- EC-DRR6□AH 2 233
- EC-DRR6X□AH 2 237
- EC-DRR6□AHR 2 265
- EC-DRR7□AH 2 241
- EC-DRR7X□AH 2 245
- EC-DRR7□AHR 2 269



エレシリンダー[®]と外部接続

エレシリンダー[®]はコントローラー内蔵です。

I/O入出力接続をする

電源 I/O ケーブルを使用する

2 391



フィールドネットワークに接続する

エレシリンダーのみを接続する

2 405

REC



ロボシリンダーや単軸ロボットと混在接続する

2 405

RCON

RCON ゲートウェイユニット
+ RCON-EC



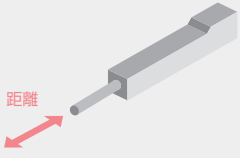
端子台コネクターを使用する

2 391



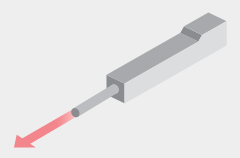
表の見方と掲載ページ検索

1 ストローク



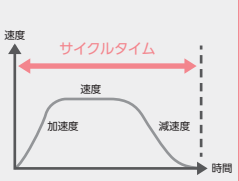
※帯の長さは、選択可能なストロークを表しています。
例) RR6□AHは50~400mmを選択可

2 最高速度(動作速度)



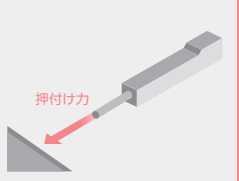
※〈 〉内は垂直使用の場合です。

3 サイクルタイム



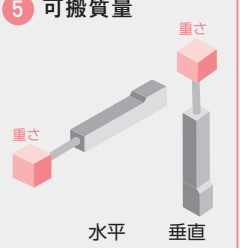
※最長ストロークを、水平設置、最高速度、最高加減速度で動作させた場合の片道時間です。
最大可搬での数値ではありません。

4 最大押付け力



※押付け力は目安の値です。
詳細は1-269ページをご確認ください。

5 可搬質量



※加速度、設置姿勢によって可搬質量は異なります。

タイプ	リード		ストローク(mm)と最高速度(mm/s)														最大押付け力(N)	可搬質量(kg)		標準価格	掲載ページ		
	型式	mm	※帯の長さ=ストローク ※帯中の数字=ストローク別の最高速度、〈 〉は垂直使用の場合															水平	垂直				
			50~350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000							
RR6□AH/ DRR6□AH	S-	20	800		0.748秒														67	6	1.5	-	2 233
	H-	12	700		0.799秒														112	25	4		
	M-	6	450		1.065秒														224	40	10		
	L-	3	225		3.31秒														449	60	20		
RR6X□AH/ DRR6X□AH	S-	20	800		1.498秒														67	6	1.5	-	2 237
	H-	12	700		1.657秒														112	25	4		
	M-	6	330		3.159秒														224	40	10		
	L-	3	145		6.992秒														449	60	20		
RR6□AHR/ DRR6□AHR	S-	20	800		0.748秒														67	6	1.5	-	2 265
	H-	12	700		0.799秒														112	25	4		
	M-	6	450		1.065秒														224	40	10		
	L-	3	225		1.925秒														449	60	20		
RR7□AH/ DRR7□AH	S-	24	860(640)		0.835秒														182	20	3	-	2 241
	H-	16	700(560)		1.05秒														273	50	8		
	M-	8	350		1.57秒														547	60	18		
	L-	4	175		2.987秒														1094	80	28		
RR7X□AH/ DRR7X□AH	S-	24	860		1.498秒														182	20	3	-	2 245
	H-	16	700		1.739秒														273	50	8		
	M-	8	350		3.012秒														547	60	18		
	L-	4	175		5.843秒														1094	80	28		
RR7□AHR/ DRR7□AHR	S-	24	860(640)		0.835秒														182	20	3	-	2 269
	H-	16	640(560)		1.050秒														273	50	8		
	M-	8	320(280)		1.743秒														547	60	18		
	L-	4	150(140)		3.454秒														1094	80	28		

- うれしい10のポイント
- アプリケーション事例
- 選定
- カタログの
- 見方
- 注意事項
- アクチュエーター
- コントローラー
- 内蔵
- 制御関連機器
- ストロークと可搬質量から選ぶ
- スペック一覧
- スライダー
- ロッド/ラジアルシリンダー
- テーブル
- グリッパー
- ロータリー
- ストッパー
- クリーン
- 防塵防滴

細小型ロッド

EC-RP/GS/GD シリーズ

細小型
バッテリーレスアップ ※オプション
モーター折返し
24v パルスモーター
EC-RP4 2 273
EC-GS4 2 279
EC-GD4 2 281
EC-RP5 2 275
EC-GD5 2 283

細小型テーブル

EC-TC/TW シリーズ

細小型
バッテリーレスアップ ※オプション
モーター折返し
24v パルスモーター
EC-TC4 2 287
EC-TW4 2 293
EC-TC5 2 289
EC-TW5 2 295

エレシリンダー®と外部接続

エレシリンダー®はコントローラー内蔵です。

I/O入出力接続をする

電源 I/O ケーブルを使用する

2 391



フィールドネットワークに接続する

エレシリンダー®のみを接続する

2 405

REC



ロボシリンダー®や単軸ロボットと混在接続する

2 405

RCON

RCON ゲートウェイユニット + RCON-EC



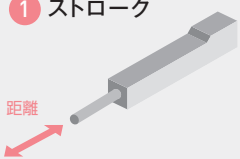
端子台コネクターを使用する

2 391



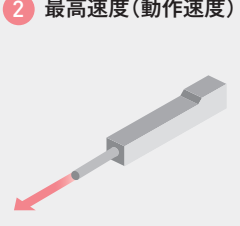
表の見方と掲載ページ検索

1 ストローク




※帯の長さは、選択可能なストロークを表しています。例) RP4は30、50mmを選択可

2 最高速度(動作速度)




3 サイクルタイム



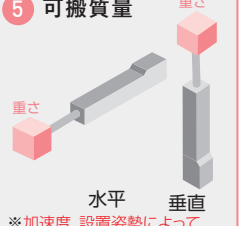
※最長ストロークを、水平設置、最高速度、最高加減速度で動作させた場合の片道時間です。最大可搬での数値ではありません。

4 最大押付け力



※押付け力は目安の値です。詳細は1-269ページをご確認ください。

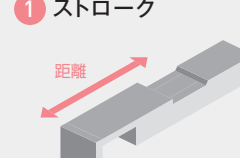
5 可搬質量



※加速度、設置姿勢によって可搬質量は異なります。

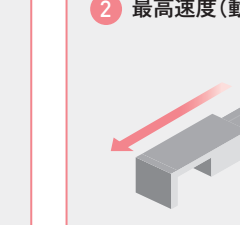
タイプ	リード		ストローク(mm)と最高速度(mm/s)				最大押付け力(N)	可搬質量(kg)		標準価格	掲載ページ
	型式	mm	※帯の長さ=ストローク ※帯の中の数字=ストローク別の最高速度、()は垂直仕様の場合					水平	垂直		
			30	50	70~150						
RP4	H-	6	300	0.291秒			30	2.5	1	-	2 273
	M-	4	200	0.359秒			45	4	1.5		
	L-	2	100	0.599秒			90	8	2.5		
GS4	H-	6	300	0.291秒			30	2.5	1	-	2 279
	M-	4	200	0.359秒			45	4	1.5		
	L-	2	100	0.599秒			90	8	2.5		
GD4	H-	6	300	0.291秒			30	2.5	1	-	2 281
	M-	4	200	0.359秒			45	4	1.5		
	L-	2	100	0.599秒			90	8	2.5		
RP5	S-	16		800	0.371秒		46	6.5	1.5	-	2 275
	H-	10		600	0.412秒		73	16	2.5		
	M-	5		300	0.644秒		150	25	6.5		
	L-	2.5		150(135)	1.120秒		310	35	6.5		
GD5	S-	16		800	0.371秒		46	6.5	1.5	-	2 283
	H-	10		600	0.412秒		73	16	2.5		
	M-	5		300	0.644秒		150	25	6.5		
	L-	2.5		150(135)	1.120秒		310	35	6.5		

1 ストローク

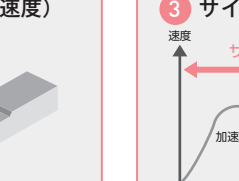


※帯の長さは、選択可能なストロークを表しています。例) TC4は30mm、50mmを選択可

2 最高速度(動作速度)

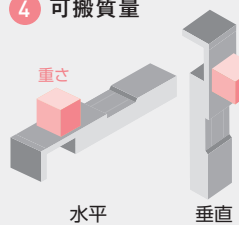


3 サイクルタイム



※最長ストロークを、水平設置、最高速度、最高加減速度で動作させた場合の片道時間です。最大可搬での数値ではありません。

4 可搬質量



※加速度、設置姿勢によって可搬質量は異なります。

タイプ	リード		ストローク(mm)と最高速度(mm/s)				最大押付け力(N)	可搬質量(kg)		標準価格	掲載ページ	
	型式	mm	※帯の長さ=ストローク ※帯の中の数字=ストローク別の最高速度					水平	垂直			
			30	50	100	150						
TC4	H-	6	300	0.291秒			30	2.5	1	-	2 287	
	M-	4	200	0.359秒			45	4	1.5			
	L-	2	100	0.599秒			90	8	2.5			
TW4	H-	6	300	0.291秒			30	2.5	1	-	2 293	
	M-	4	200	0.359秒			45	4	1.5			
	L-	2	100	0.599秒			90	8	2.5			
TC5	S-	16		420(280)	700(560)	800(700)	0.371秒	46	6.5	1.5	-	2 289
	H-	10		435(350)	600(525)		0.439秒	73	12.5	2.5		
	M-	5			300(260)		0.644秒	150	12.5	5		
	L-	2.5			150(135)		1.120秒	310	12.5	6.5		
TW5	S-	16		420(280)	700(560)		0.387秒	46	6.5	1.5	-	2 295
	H-	10		435(350)	525(435)		0.455秒	73	16	2.5		
	M-	5			300(260)		0.674秒	150	20	5		
	L-	2.5			135		1.225秒	310	20	6.5		

グリッパー

EC-GRBシリーズ

バッテリーレスアプツ

スライド

24V
パルス
モーター

*オプション
(EC-GRB8 は非対応)

EC-GRB8

2 301

EC-GRB10

2 305

EC-GRB13

2 309



エレシリンダー®と外部接続

エレシリンダー®はコントローラー内蔵です。

I/O入出力接続をする

電源 I/O ケーブルを使用する

2 391



フィールドネットワークに接続する

エレシリンダー®のみを接続する

2 405

REC



ロボシリンダー®や単軸ロボットと混在接続する

2 405

RCON

RCON ゲートウェイユニット
+
RCON-EC



端子台コネクタを使用する

2 391




表の見方と掲載ページ検索

1 ストローク(両側)



※帯の長さは、選択可能なストロークを表しています。
例) GRB8は20mmを選択可

2 最高速度(片側)



3 最大把持力(両側)



タイプ	リード	ストローク(両側)(mm)と最高速度(mm/s)			最大把持力(両側)(N)	標準価格	掲載ページ
		※帯の長さ=ストローク ※帯の中の数字=ストローク別の最高速度					
		20	30	40			
GRB8	M-	45			28	-	2 301
GRB10	M-		95		100	-	2 305
GRB13	M-			120	150	-	2 309
GRB13	L-			60	360	-	2 309

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

ストローク
と可搬質量
から選ぶ

スペック
一覧

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

ロータリー

EC-RTCシリーズ

バッテリーレスアプソ

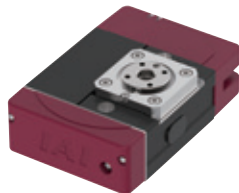
中空

24v
パルス
モーター

*オプション

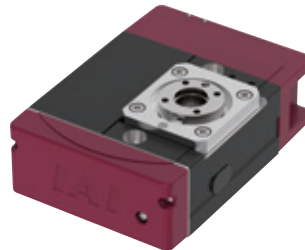
EC-RTC9

2 313



EC-RTC12

2 317



ストッパーシリンダー

EC-STシリーズ

バッテリーレスアプソ

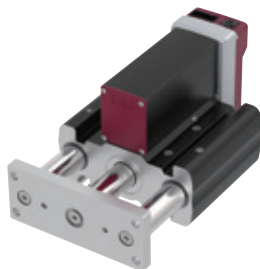
モーター折返し

24v
パルス
モーター

*オプション

EC-ST15

2 321



エレシリンダー®と外部接続

エレシリンダー®はコントローラー内蔵です。

I/O入出力接続をする

電源 I/O ケーブルを使用する

2 391



フィールドネットワークに接続する

エレシリンダー®のみを接続する

2 405

REC

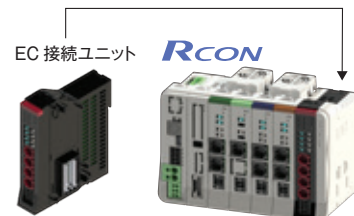


ロボシリンダー®や単軸ロボットと混在接続する

2 405

RCON

RCON ゲートウェイユニット
+
RCON-EC



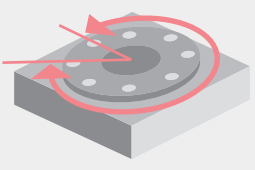
端子台コネクターを使用する

2 391



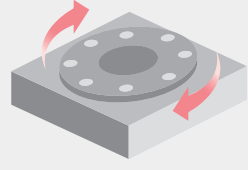
表の見方と掲載ページ検索

1 揺動角度

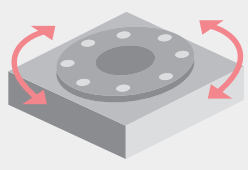


※帯の長さは、動作可能な揺動角度を表示しています。

2 最高速度(回転速度)



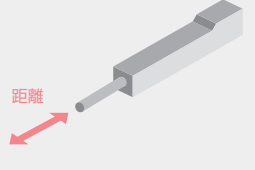
3 許容慣性モーメント



※回転速度によって許容慣性モーメントは異なります。

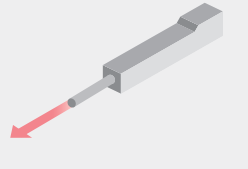
タイプ	揺動角度(度)と最高速度(度/S)		最大トルク(N・m)	許容慣性モーメント(kg・m ²)	標準価格	掲載ページ
	※帯の長さ=揺動角度 ※帯の中の数字=最高速度					
	330					
RTC9M	600		1.5	0.02	—	2 313
RTC12M	600		8.0	0.13	—	2 317

1 ストローク

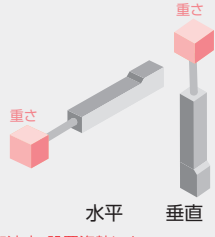


※帯の長さは、選択可能なストロークを表しています。例)ST15は50mmを選択可

2 最高速度(動作速度)



3 可搬質量



※加速度、設置姿勢によって可搬質量は異なります。

タイプ	リード		ストローク(mm)と最高速度(mm/S)		可搬質量(kg)		標準価格	掲載ページ
	型式	mm	※帯の長さ=ストローク ※帯の中の数字=ストローク別の最高速度		水平	垂直		
			50					
ST15	L-	3	200		5(※)	3(※)	—	2 321

(※) 速度 200mm/s、加減速度 0.5G の場合です。

スライダー/クリーンルーム仕様

EC-(D)S□CR シリーズ

- クリーン仕様
- バッテリーレスアップ ※オプション
- モーターストレート
- 24vパルスモーター



デジタルスピコン付き



エレシリンダー®と外部接続

エレシリンダー®はコントローラー内蔵です。

I/O入出力接続をする

電源 I/O ケーブルを使用する

2 391



フィールドネットワークに接続する

エレシリンダー®のみを接続する

2 405

REC



ロボシリンダーや単軸ロボットと混在接続する

2 405

RCON

RCON ゲートウェイユニット
+
RCON-EC



端子台コネクタを使用する

2 391



表の見方と掲載ページ検索

1 ストローク

※帯の長さは、選択可能なストロークを表しています。例) S3は50~300mmを選択可

2 最高速度(動作速度)

※ストロークにより、最高速度は異なります。例) S3のリード6mm、ストローク300mmの場合、最高速度は150mm/s ※〈 〉内は垂直使用の場合です。

3 サイクルタイム

※最長ストロークを、水平設置、最高速度、最高加減速度で動作させた場合の片道時間です。※最大可搬での数値ではありません。

4 可搬質量

※加減速度、設置姿勢によって可搬質量は異なります。

タイプ	リード		ストローク(mm)と最高速度(mm/s)											可搬質量(kg)		標準価格	掲載ページ	
	型式	mm	※帯の長さ=ストローク ※帯の中の数字=ストローク別の最高速度、〈 〉は垂直使用の場合											水平 ↔	垂直 ↑↓			
			50	100	150	200	250	300	350	400	450	500						
S3□CR DS3□CR	H-	6	420	300	210	150	2.107秒								3.5	1.5	-	2 325
	M-	4	280	200	140	100	3.099秒								6	2.5		
	L-	2	140	100	70	50	6.072秒								9	3.5		
S4□CR DS4□CR	S-	16	800	760	540	0.71秒								7	1.5	-	2 331	
	H-	10	700	470	320	1.065秒								12	2.5			
	M-	5	350	240	160	1.999秒								15	5			
	L-	2.5	175 (150)	120	85	3.621秒								18	6.5			
S6□CR DS6□CR	S-	20	800	727	566	0.865秒								15	1	-	2 337	
	H-	12	700	521	392	305	1.437秒							26	2.5			
	M-	6	450	371	265	199	155	2.68秒						32	6			
	L-	3	225	188	134	100	78	5.205秒						40	12.5			
S7□CR DS7□CR	S-	24	860	774	619	506	1.139秒							37	3	-	2 341	
	H-	16	700	631	492	395	323	1.676秒						46	8			
	M-	8	420	322	251	200	164	3.149秒						51	16			
	L-	4	210 (175)	163	126	101	83	6.103秒						51	19			

- うれしい10のポイント
- アプリケーション事例
- 選定
- カタログの
- 見方
- 注意事項
- アクチュエーター
- コントローラー
- 内蔵
- 制御関連機器
- ストロークと可搬質量から選ぶ
- スペック一覧
- スライダー
- ロッド/ラジアルシリンダー
- テーブル
- グリッパー
- ロータリー
- ストッパー
- クリーン
- 防塵防滴

高剛性スライダークリーンルーム仕様

EC-(D)S□AHCR シリーズ

クリーン仕様

バッテリーレスアップ

モーターストレート

24Vパルスモーター

*オプション

EC-S6□AHCR

2 345



EC-S7□AHCR

2 349



デジタルスピコン付き

EC-DS6□AHCR

2 345



EC-DS7□AHCR

2 349



エレシリンダー®と外部接続

エレシリンダー®はコントローラー内蔵です。

I/O入出力接続をする

電源 I/O ケーブルを使用する

2 391



フィールドネットワークに接続する

エレシリンダー®のみを接続する

2 405

REC

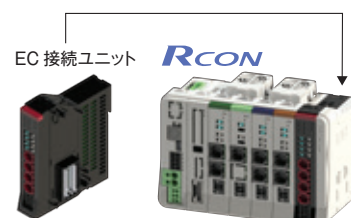


ロボシリンダー®や単軸ロボットと混在接続する

2 405

RCON

RCON ゲートウェイユニット
+
RCON-EC



端子台コネクタを使用する

2 391



表の見方と掲載ページ検索

1 ストローク

※帯の長さは、選択可能なストロークを表しています。
例) S6□AHは50~800mmを選択可

2 最高速度(動作速度)

※ストロークにより、最高速度は異なります。
例) S6□AHのリード20mm、ストローク800mmの場合、最高速度は560mm/s
※〈 〉内は垂直使用の場合です。

3 サイクルタイム

※最長ストロークを、水平設置、最高速度、最高加減速度で動作させた場合の片道時間です。
※最大可搬での数値ではありません。

4 可搬質量

※加減速度、設置姿勢によって可搬質量は異なります。

タイプ	リード		ストローク(mm)と最高速度(mm/s)										可搬質量(kg)		標準価格	掲載ページ
	型式	mm	※帯の長さ=ストローク ※帯の中の数字=ストローク別の最高速度、〈 〉は垂直使用の場合										水平 ↔	垂直 ↑↓		
			50~400	450	500	550	600	650	700	750	800	1.585秒				
S6□AHCR DS6□AHCR	S-	20	1350(1120)	1280(1080)	1090	940	815	715	630	560	1.585秒	15	1	-	2 345	
	H-	12	900	845	705	585	515	445	390	345	315	2.666秒	26			2.5
	M-	6	450	415	350	295	255	220	190	170	140	5.809秒	32			6
	L-	3	225	205	170	145	125	110	95	85	70	11.501秒	40			16
S7□AHCR DS7□AHCR	S-	24	1230(1080)				1080	950	840	750	1.245秒	37	3	-	2 349	
	H-	16	980(840)		955(840)	820	715	625	555	495	1.765秒	46	8			
	M-	8	420			405	350	310	275	245	3.381秒	51	16			
	L-	4	210(175)		195(175)	175	150	135	120	6.757秒	51	25				

うれしい10のポイント
アプリケーション事例
選定
カタログの
見方
注意事項
アクチュエーター
コントローラー
内蔵
制御関連機器
ストロークと可搬質量から選ぶ
スペック一覧
スライダー
ロッド/ラジアルシリンダー
テーブル
グリッパー
ロータリー
ストッパー
クリーン
防塵防滴

ロッド・ラジアルシリンダー[®]/防塵防滴仕様

EC-R□W シリーズ

- 防塵・防滴
- バッテリーレスアプソ
※オプション
- モーターストレート
- 24v パルスモーター



EC-RR□W シリーズ

ラジアル荷重対応
ラジアルシリンダー[®]

- 防塵・防滴
- バッテリーレスアプソ
※オプション
- モーターストレート
- 24v パルスモーター



エレシリンダー[®]と外部接続

エレシリンダー[®]はコントローラー内蔵です。

I/O入出力接続をする

電源 I/O ケーブルを使用する

2 392



端子台コネクターを使用する

2 392



フィールドネットワークに接続する

エレシリンダーのみを接続する

2 405

REC



ロボシリンダーや単軸ロボットと混在接続する

2 405

RCON

RCON ゲートウェイユニット
+
RCON-EC



表の見方と掲載ページ検索

1 ストローク

※帯の長さは、選択可能なストロークを表しています。
例) R6□Wは50~300mmを選択可

2 最高速度(動作速度)

※ストロークにより、最高速度は異なります。
例) R6□Wのリード12mm、ストローク300mmの場合、最高速度は547mm/s
※〈 〉内は垂直使用の場合です。

3 サイクルタイム

※最長ストロークを、水平設置、最高速度、最高加減速度で動作させた場合の片道時間です。
最大可搬での数値ではありません。

4 最大押付け力

※押付け力は目安の値です。
詳細は1-269ページをご確認ください。

5 可搬質量

※加速度、設置姿勢によって可搬質量は異なります。

タイプ	リード		ストローク(mm)と最高速度(mm/s)						最大押付け力(N)	可搬質量(kg)		標準価格	掲載ページ	
	型式	mm	※帯の長さ=ストローク ※帯の中の数字=ストローク別の最高速度、〈 〉は垂直使用の場合							水平	垂直			
			50	100	150	200	250	300						
R6□W	S-	20	800						0.635秒	67	6	1.5	-	2 357
	H-	12	700				547	0.75秒	112	25	4			
	M-	6	450		376	268	1.239秒	224	40	10				
	L-	3	225		186	133	2.35秒	449	60	12.5				
R7□W	S-	24	860(640)						0.585秒	182	20	3	-	2 361
	H-	16	700(560)					0.639秒	273	50	8			
	M-	8	350				0.999秒	547	60	18				
	L-	4	175				1.844秒	1094	80	19				
			65	115	165	215	265	315						
RR6□W	S-	20	800						0.642秒	67	6	1.5	-	2 365
	H-	12	700				660	480	0.804秒	112	25	4		
	M-	6	450		325	235	1.455秒	224	40	10				
	L-	3	225		160	115	2.829秒	449	60	12.5				
RR7□W	S-	24	860(640)						0.604秒	182	20	3	-	2 369
	H-	16	700(560)					0.72秒	273	50	8			
	M-	8	350				1.041秒	547	60	18				
	L-	4	175				1.929秒	1094	80	19				

うれしい10の
ポイント
事例
アプリケーション

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

コントローラー
内蔵

制御関連機器

ストローク
と可搬質量
から選ぶ

スペック
一覧

スライダ

ロード/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

製品仕様掲載ページの見方

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

コントローラー
内蔵

制御関連機器

製品仕様
掲載ページ
の見方

型式項目
説明

製品仕様掲載ページは、おもに下記の項目にて構成されます。
各項目の詳細説明は 2-78 ~ 79 ページをご覧ください。

EC-RR6

EC-DRR6

(デジタルスピコン付き)



■型式項目

EC	シリアルズ	タイプ	リード	ストローク	電源・I/Oケーブル長	オプション
RR6	標準	S	20mm	65	下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照	下記オプション 価格表参照
DRR6	デジタルスピコン	H	12mm	65 315		
		M	6mm	65mm 315mm (50mm毎)		
		L	3mm			



ラジアル荷重対応
ラジアルシリンダー*

1

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	RR6	DRR6		RR6	DRR6
65	-	-	215	-	-
115	-	-	265	-	-
165	-	-	315	-	-

■オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様(注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
先端アダプター(フランジ)	FFA	2-375	-
フランジ(前)	FL	2-376	-
フート金具	FT	2-377	-
指定グリース塗布仕様	G5	2-381	-
先端アダプター(雌ねじ)	NFA	2-382	-
ナックルジョイント(注2)	NJ	2-383	-
ナックルジョイント + 揺動受け金具(注2)	NJPB	2-384	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
クレビス金具(注2)	QR	2-385	-
クレビス金具 + 揺動受け金具(注2)	QRPB	2-386	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
バッテリーレス アブソリュートエンコーダー仕様	WA	2-388	-
無線通信仕様	WL	2-388	-
無線動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様(ACR) 選択時は、PNP仕様(PN) および電源2系統仕様(TMD2)を選択できません。
(注2) クレビス金具(QRもしくはQRPB)とナックルジョイント(NJもしくはNJPB)は、セットでの購入となります。組付はお客様にてご対応ください。

POINT
選定上の
注意

- (1) 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。省電力設定を有効にする場合は、メインスペックが変わりますので、詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) ラジアルシリンダーはガイドを内蔵しています。ロッドに作用するラジアル荷重についての詳細は 1-295ページをご確認ください。
- (3) 水平可搬質量は、外付けガイドを併用した場合です。
- (4) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。
- (5) 使用周囲温度によって、デューティの制限が必要です。詳細は 1-280ページをご確認ください。
- (6) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261ページをご確認ください。

■電源・I/Oケーブル長価格表(標準価格)

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)		RCON-EC接続仕様(注4) (両端コネクタ付き)	
		CB-EC-PWBIO□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□-RB付属	CB-EC-PWBIO□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□-RB付属
0	ケーブルなし	-	(注3)	-	-
1 ~ 3	1 ~ 3m	-	-	-	-
4 ~ 5	4 ~ 5m	-	-	-	-
6 ~ 7	6 ~ 7m	-	-	-	-
8 ~ 10	8 ~ 10m	-	-	-	-

(注3) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は 2-394ページをご確認ください。
(注4) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
(注5) ロボットケーブルです。

■4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)		RCON-EC接続仕様(注5) (両端コネクタ付き)	
		CB-EC2-PWBIO□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□-RB付属	CB-EC2-PWBIO□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□-RB付属
S1 ~ S3	1 ~ 3m	-	-	-	-
S4 ~ S5	4 ~ 5m	-	-	-	-
S6 ~ S7	6 ~ 7m	-	-	-	-
S8 ~ S10	8 ~ 10m	-	-	-	-

(注5) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
(注6) ロボットケーブルです。

お問合せは
☎ 0800-888-0088

項目		内容				
リード	ボールねじリード (mm)	20	12	6	3	
	可搬質量	最大可搬質量 (kg) (省電力無効)	6	25	40	60
		最大可搬質量 (kg) (省電力有効)	6	25	40	40
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	800	700	450	225
		最低速度 (mm/s)	25	15	8	4
定格加減速度 (G)		0.3	0.3	0.3	0.3	
垂直	最高加減速度 (G)	1	1	1	1	
	可搬質量	最大可搬質量 (kg) (省電力無効)	1.5	4	10	12.5
		最大可搬質量 (kg) (省電力有効)	1	4	10	12.5
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	800	700	450	225
		最低速度 (mm/s)	25	15	8	4
定格加減速度 (G)		0.3	0.3	0.3	0.3	
押付け	最高加減速度 (G)	0.5	0.5	0.5	0.5	
	押付け時最大推力 (N)	67	112	224	449	
ブレーキ	押付け最高速度 (mm/s)	20	20	20	20	
	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
ストローク	ブレーキ保持力 (kgf)	1.5	4	10	12.5	
	最小ストローク (mm)	65	65	65	65	
	最大ストローク (mm)	315	315	315	315	
	ストロークピッチ (mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ10mm 転送C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロスモーション	-(2点間位置決め機能のため、表記できません。)
リニアガイド	直動無限循環型
ロッド	φ25mm 材質:アルミ 硬質アルマイト処理
ロッド不回転精度 (注6)	0度
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター (L42)
エンコーダー種類	インクリメンタル/パルスリニアスプロリユート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注6) 無負荷時のロッド回転方向変位角です。

速度・加速度別可搬質量表

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢	水平			垂直		
	速度 (mm/s)	加速度 (G)		速度 (mm/s)	加速度 (G)	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	6	6	5	5	1.5	1.5
160	6	6	5	5	1.5	1.5
320	6	6	5	3	1.5	1.5
480	6	6	5	3	1.5	1.5
640	6	4	3	2	1.5	1.5
800	4	3		1	1	

姿勢	水平			垂直		
	速度 (mm/s)	加速度 (G)		速度 (mm/s)	加速度 (G)	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	25	18	16	12	4	4
100	25	18	16	12	4	4
200	25	18	16	10	4	4
400	20	14	10	6	4	4
500	15	8	6	4	3.5	3
700	6	2		2	1	

姿勢	水平			垂直		
	速度 (mm/s)	加速度 (G)		速度 (mm/s)	加速度 (G)	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	40	35	30	25	10	10
50	40	35	30	25	10	10
100	40	35	30	25	10	10
200	40	30	25	20	10	10
250	40	27.5	22.5	18	9	8
350	30	14	12	10	5	5
400	18	10	6	5	3	3
450	8	3		2	1	

姿勢	水平			垂直		
	速度 (mm/s)	加速度 (G)		速度 (mm/s)	加速度 (G)	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	60	50	45	40	12.5	12.5
50	60	50	45	40	12.5	12.5
100	60	50	45	40	12.5	12.5
125	60	50	40	30	10	10
175	40	35	25	20	6	5
200	35	30	20	14	5	4.5
225	16	16	10	6	5	4

■省電力設定有効 可搬質量の単位はkgです。

姿勢	水平			垂直		
	速度 (mm/s)	加速度 (G)		速度 (mm/s)	加速度 (G)	
	0.3	0.7	0.3			
0	6	5	1			
160	6	5	1			
320	6	5	1			
480	4	3	1			
640	3	1	0.5			

姿勢	水平			垂直		
	速度 (mm/s)	加速度 (G)		速度 (mm/s)	加速度 (G)	
	0.3	0.7	0.3			
0	25	10	4			
100	25	10	4			
200	25	10	4			
300	20	8	3			
400	10	5	2			
500	5	2	1			

姿勢	水平			垂直		
	速度 (mm/s)	加速度 (G)		速度 (mm/s)	加速度 (G)	
	0.3	0.7	0.3			
0	40	20	10			
50	40	20	10			
100	40	20	10			
150	40	20	8			
200	35	18	5			
250	10	6	3			

姿勢	水平			垂直		
	速度 (mm/s)	加速度 (G)		速度 (mm/s)	加速度 (G)	
	0.3	0.7	0.3			
0	40	25	12.5			
25	40	25	12.5			
50	40	25	12.5			
75	40	25	12			
100	40	25	9			
125	40	25	5			

リード (mm)	省電力設定	65~215 (50mm毎)	265 (mm)	315 (mm)
20	無効	800		
	有効	640		
12	無効	700	660	480
	有効	500		
6	無効	450	325	235
	有効	250		
3	無効	225	160	115
	有効	125		

(単位はmm/s)

4

5

2

3

6

製品仕様掲載ページの見方

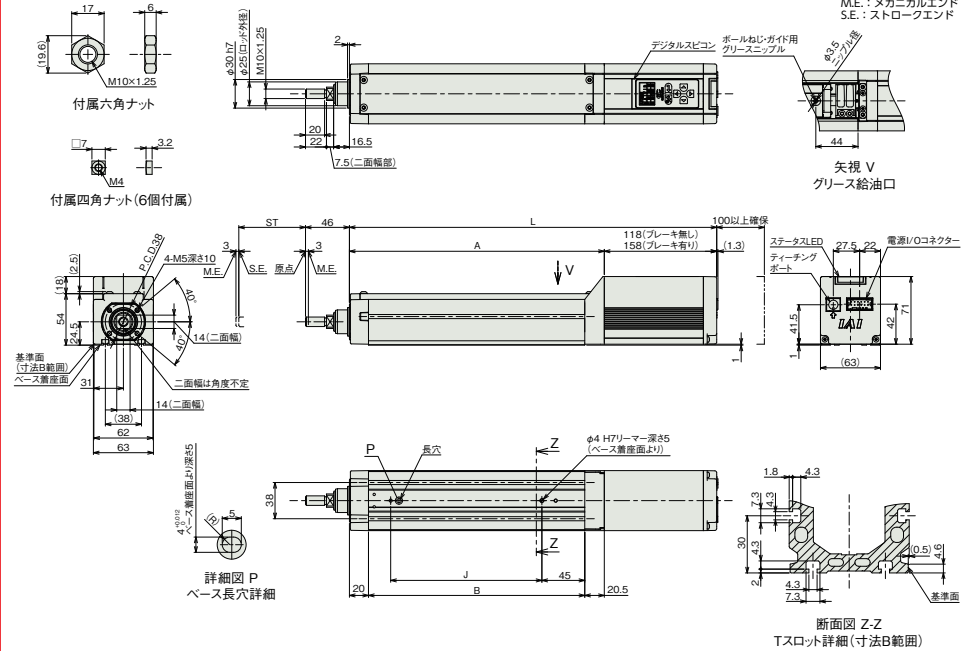
製品仕様掲載ページは、おもに下記の項目にて構成されます。
各項目の詳細説明は 2-78 ~ 79 ページをご覧ください。

お問合せは
☎ 0800-888-0088

7

■EC-DRR6(デジタルスピコン付き)

(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。



■ストローク別寸法

L	ストローク	65	115	165	215	265	315
	ブレーキ無し	335.5	385.5	435.5	485.5	535.5	585.5
ブレーキ有り	375.5	425.5	475.5	525.5	575.5	625.5	
A	217.5	267.5	317.5	367.5	417.5	467.5	
B	177	227	277	327	377	427	
J	100	150	200	250	300	350	

■ストローク別質量

質量 (kg)	ストローク	65	115	165	215	265	315
	ブレーキ無し	1.8	2.1	2.3	2.6	2.8	3.1
ブレーキ有り	2.1	2.4	2.6	2.9	3.1	3.4	

8

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-391ページをご確認ください。

IAI

1 価格表

ストローク別価格表

アクチュエーターのストローク別の標準価格を表示しています。

オプション価格表

アクチュエーターが選択可能なオプションとその標準価格を表示しています。
各オプションの内容は、表に記載された参照ページをご覧ください。

電源・I/O ケーブル長価格表

アクチュエーターの制御電源、PLCの入出力信号を接続するためのケーブル種類と価格を表示しています。
アクチュエーター本体の価格には、ケーブル価格は含まれませんのでご注意ください。

2 メインスペック

アクチュエーターを選定する場合、動作性能だけでなく、本体の剛性や寿命についても確認が必要です。
各項目の詳細は1-363の『用語説明』をご参照ください。

3 速度・加速度別可搬質量表

搬送するものの質量によって最高速度が変化します。

選定した機種が必要な速度と可搬質量を満たしているかご確認ください。

複数のリードが条件を満たしている場合は、どれをお選びいただいても結構ですが、
リードの大きいものは小さいものに比べ最高速度が速く、可搬質量が小さくなります。

4 ストロークと最高速度

ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。

ストロークと最高速度の表にて、選定した機種が必要な最高速度を満たしているかご確認ください。

※移動距離が短い場合は、最高速度に到達しない場合がありますので、ご注意ください。

製品仕様掲載ページの見方

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

製品仕様
掲載ページ
の見方

型式項目
説明

5 押付け力と電流制限値の相関図

押付け動作時の押付け力は、コントローラーの電流制限値20%~70%を変更することで変更が可能です。機種によって、設定可能な電流値の下限値・上限値が異なります。詳細は、各製品仕様ページの押付け力と電流制限値の相関図をご確認ください。また、押付けの注意点に関しましては1-269ページをご確認ください。

6 ロッドたわみ量

ロッドを水平設置し、ロッド先端に負荷をかけたときのロッドのたわみ量を測定してグラフにしています。ラジアルシリンダーはガイドを内蔵していますので、外付けガイドなしでもロッドに一定の負荷をかけることができます。許容可能なラジアル荷重・モーメント荷重の条件に関しましては、1-295ページをご確認ください。

7 寸法図

掲載機種の外形寸法図を記載しています。アクチュエーターのスライダー・ロッド・テーブルの位置は、原点復帰完了の位置を表しています。図面の右上には、2次元CAD/3次元CADデータの有無を表すマークが記載されています。(CADデータは弊社HPからダウンロードできます。)

8 適応コントローラー

ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は2-291ページをご確認ください。

型式項目説明

エレシリンダー各シリーズの型式は基本的に下記の項目にて構成されます。
 項目の内容については下記説明をご参照ください。
 また選択可能なエンコーダ種類や選択範囲(リード、ストロークなど)は機種ごとに異なります。
 詳細は各機種のページでご確認ください。

エレシリンダー® 項目内容説明

(例) **EC - DS7S(R) - 200 - 1 - B**

① シリーズ ② タイプ ③ 仕様 ④ ストローク ⑤ 電源・I/O ケーブル長 ⑥ オプション

① シリーズ エレシリンダー® シリーズ

② タイプ 種類(例: スライダー)、本体幅(例: 幅60mm)、ボールねじリードを下記の内容で表しています。

(例) **DS7S** 形状 本体幅 ボールねじリード

スライダー 70mm 24mm

※ボールねじのリード(ボールねじが1回転した時に、スライダーが移動する距離)をアルファベットで表します。アルファベットが表すリードは機種によって異なります。詳細は、各製品仕様ページでご確認ください。

デジタルスピコン		種類				本体幅				リード
無記入	標準	S	スライダー	GD	細小型ダブルガイド付きロッド	3	幅 約30mm	9	幅 約90mm	L
D	デジタルスピコン	WS	ワイドスライダー	TC	テーブル コンパクトタイプ	4	幅 約40mm	10	幅 約100mm	M
		B	ベルト駆動	TW	テーブル ワイドタイプ	5	幅 約50mm	12	幅 約120mm	H
		R	ロッド	GRB	グリッパー	6	幅 約60mm	13	幅 約130mm	S
		RR	ラジアルシリンダー	RTC	ロータリー	7	幅 約70mm	15	幅 約150mm	
		RP	細小型ロッド	ST	ストッパーシリンダー	8	幅 約80mm			
		GS	細小型シングルガイド付きロッド							

③ 仕様 種類(スライダー、ロッドなど)、剛性、モーター結合方法(折返し)、環境(クリーンルーム、防水)を下記の内容で表します。

無記入	スライダータイプ、ロッドタイプ、ラジアルシリンダータイプ、テーブルタイプ	AH	高剛性スライダータイプ、高剛性ラジアルシリンダータイプ	R	モーター折返し仕様	CR	クリーンルーム仕様	W	防水タイプ
-----	--------------------------------------	----	-----------------------------	---	-----------	----	-----------	---	-------

④ ストローク アクチュエーターのストローク(動作範囲)を表します。(単位はmm)

⑤ 電源・I/Oケーブル長 電源、PLCの入出力信号を接続するためのケーブルです。ケーブル長(1~10m)、またはコネクタのみ付属を表します。

■標準コネクタケーブル

0	端子台コネクタ付属
1	電源/I/Oケーブル 長さ指定1m
}	}
10	電源/I/Oケーブル 長さ指定10m


■4方向コネクタケーブル

S1	電源/I/Oケーブル 長さ指定1m
}	}
S10	電源/I/Oケーブル 長さ指定10m

※S10、S13、S15はモーター電源ケーブル長も選択します。詳細は各製品仕様ページの「型式項目」をご確認ください。
 ※RCON-EC接続仕様(ACR)の選択の有無により、付属されるケーブルが異なります。詳細は2-396、404ページをご確認ください。

⑥ オプション アクチュエーターに装着されるオプションを表します。

無記入	インクリメンタルエンコーダ仕様 NPN仕様、オプション無し	GT4	ガイド左取付け/テーブル左取付け	PN	PNP仕様
AC5	アクチュエーターケーブル長 5m	ML	モーター左折返し仕様	QR	クレビス金具
ACF2/ACF5	アクチュエーターケーブル長変更 2m/5m(フッ素ゴム被覆仕様)	MR	モーター右折返し仕様	QRPB	クレビス金具+揺動受け金具
ACR	RCON-EC接続仕様	MOB	モーター取付け方向変更(下側)	SA	シャフトアダプター
B	ブレーキ	MOL	モーター取付け方向変更(左側)	SLF	フッ素ゴムシール仕様
CS	エアシリンダー互換取付けプレート	MOR	モーター取付け方向変更(右側)	SR	スライダー部ローラー仕様
DL	デジタルスピコン取付け方向(左側)	MOT	モーター取付け方向変更(上側)	TA	テーブルアダプター
DR	デジタルスピコン取付け方向(右側)	NFA	先端アダプター(雌ねじ)	TMD2	電源2系統仕様
FFA	先端アダプター(フランジ)	NJ	ナックルジョイント	TST	ケーブル固定金具(上側)
FL	フランジ(前)	NJPB	ナックルジョイント+揺動受け金具	VR	吸引用継手勝手違い
FST	ケーブル固定金具(前側)	NM	原点逆仕様	W	ダブルスライダー仕様
FT	フット金具(上面固定用)			WA	バッテリーレス アプリリユートエンコーダ仕様
G1/G5	指定グリース塗布仕様			WL	無線通信仕様
GT2	ガイド右取付け/テーブル右取付け			WL2	無線軸動作対応仕様
GT3	ガイド下取付け/テーブル下取付け				



アイエイアイ
総合カタログ
2021

2

注意事項





機種を選定および当該製品のご使用前に、この「安全上のご注意」をよくお読みの上、正しくお使いください。

以下に示す注意事項は、製品を安全に正しくお使いいただき、

お客様や他の人々への危害や財産の損害を未然に防止するためのものです。

JIS B 8433 (産業用ロボットのための安全要求事項)の安全規則とあわせて必ずお守りください。

指示事項は危険度、障害度により「危険」、「警告」、「注意」、「お願い」に区分けしています。

 危険	取扱いを誤ると、死亡または重傷に至る危険が差し迫って生じると想定される内容です。
 警告	取扱いを誤ると、死亡または重傷に至る可能性が想定される内容です。
 注意	取扱いを誤ると、障害または物的損害の可能性が想定される内容です。
 お願い	傷害の可能性はないが、当該製品を適切に使用するために守っていただきたい内容です。

当該製品は、一般産業機械用部品として、設計、製造されたものです。

機器の選定および取扱いにあたっては、システム設計者または担当者など十分な知識と経験を持った人が必ず「カタログ」、「取扱説明書」を（特にその中の「安全ガイド」を）読んだ後に取扱ってください。取扱いを誤ると危険です。

取扱説明書は本体、コントローラーなどの全ての機器の取扱説明書を読んでください。

当該製品とお客様のシステムとの適合性はお客様の方で検証と判断を行った上で、お客様の責任によるご使用をお願いします。

「カタログ」、「取扱説明書」などをお読みになった後は、当該製品をお使いになる方がいつでも読むことができる場所に、必ず保管してください。

「カタログ」、「取扱説明書」などは、お使いになっている当該製品を譲渡されたり貸与される場合には、必ず新しく所有者となられる方が安全で正しい使い方を知らるために、製品本体の目立つところに添付してください。この「注意事項」に掲載しています危険・警告・注意はすべての場合を網羅していません。特に個別の内容は、その機器の「カタログ」「取扱説明書」をよく読んで安全で正しい取扱いを行ってください。

危険

全般

- 下記の用途に使用しないでください。
 1. 人命および身体の維持、管理などに関わる医療器具
 2. 人の移動や搬送を目的とする機構、機械装置
 3. 機械装置の重要保安部品

当該製品は高度な安全性を必要とする用途に向けて企画、設計されていません。人命を保証できません。また、保証の範囲は納入する当該製品だけです。

設置

- 発火物、引火物、爆発物などの危険物が存在する場所では使用しないでください。発火、引火、爆発の恐れがあります。動作中または動作できる状態のときはロボットの可動範囲に立ち入ることができない様な安全対策（安全防護柵など）を施してください。動作中のロボットに接触すると死亡または重傷を負うことがあります。
- 製品を取付ける際には、必ず確実な保持、固定（ワークを含む）を行ってください。製品の転倒、落下、異常動作などによって、ケガをしたり、製品・ワークなどを破損する恐れがあります。
- 本体、コントローラーに水滴、油滴などがかかる場所での使用は避けてください。
- 製品のケーブルの長さを延長または短縮するために、ケーブルの切断、再接続は絶対に行わないでください。火災の恐れがあります。

運転

- 製品の動作中または動作できる状態のときは、機械の可動範囲に立ち入らないでください。アクチュエーターが不意に動くなどして、ケガをする恐れがあります。
- ペースメーカーなどの医療機器を装着された方は、影響を受ける場合がありますので、本製品および配線には近づかないようにしてください。製品内の強力なマグネットの磁気により、ペースメーカーが誤作動を起こす恐れがあります。
- 防滴仕様以外の製品に水をかけないでください。水をかけたり、洗浄したり、水中で使用すると、異常動作によるケガ、感電、火災などの原因になります。

保守、点検、修理

- 製品は絶対に改造しないでください。異常動作によるケガ、感電、火災などの原因になります。
- 製品の基本構造や性能・機能に関わる不適切な分解組立では行わないでください。ケガ、感電、火災などの原因になります。

警告

全般

- 製品の仕様範囲外では使用しないでください。仕様範囲外で使用されますと、製品の故障、機能停止や破損の原因となります。また著しい寿命の低下を招きます。特に、最大可搬質量や最大速度・加減速度は守ってください。

設置

- 非常停止、停電などシステムの異常時に、機械が停止する場合、装置の破損・人身事故などが発生しないよう、安全回路あるいは装置の設計をしてください。
- 感電防止、静電気帯電の防止、耐ノイズ性能の向上および不要な電磁放射の抑制のため、アクチュエーター、コントローラーは必ず、D種接地工事(旧第3種接地工事、接地抵抗 100 Ω以下)をしてください。漏電した場合、感電や誤作動の恐れがあります。
- 製品に電気を供給する前および動作させる前には、必ず機器の動作範囲の安全確認を行ってください。不用意に電気を供給すると、感電したり、可動部との接触によりケガをする恐れがあります。
- 製品の配線は「取扱説明書」を確認しながら誤配線がないように行ってください。ケーブル、コネクターの接続は、抜けゆるみのないように確実に行ってください。製品の異常動作、火災の原因になります。

運転

- 電源を入れた状態で、端子台、各種設定スイッチなどに触れないでください。感電や異常動作の恐れがあります。
- 製品の可動部を手で動かすとき(手動位置合わせなど)はサーボオフ(ティーチングツール使用で)していることを確認してから行ってください。ケガの原因になります。
- ケーブルは傷をつけないでください。ケーブルに傷をつけたり、無理に曲げたり、引っ張ったり、巻き付けたり、重いものを載せたり、挟み込んだりすると、漏電や導通不良による火災や感電、異常動作などの原因になります。
- 停電したときは電源を切ってください。停電復旧時に製品が突然動き出し、ケガ、製品破損の原因になります。その際、ワークなどが落下しない対策を施してください。
- 製品に異常な発熱、発煙、異臭が生じた場合は、ただちに電源を切ってください。そのまま使用すると製品の破損や火災の恐れがあります。
- 異音が発生したり振動が非常に高くなった場合は、ただちに運転を停止してください。そのまま使用すると製品の破損、損傷による異常動作などの原因になります。
- 製品の保護装置(アラーム)がはたらいた場合は、ただちに電源を切ってください。製品の異常動作によるケガ、製品の破損、損傷の恐れがあります。電源を切った後、原因を調べ、その原因を取り除き、電源を再投入してください。
- 電源を入れても製品のLEDが点灯しないときはただちに電源を切ってください。
- 製品の上に乗ったり、足場にしたり、物を置かないでください。転倒事故、製品の転倒、落下によるケガ、製品の破損、損傷による誤作動、異常動作などの原因となります。
- モーター出力、最大速度・加減速度、エンコーダーパルスなどに係るパラメーターを変更して使用しないでください。アクチュエーター構成部品の破損の原因になります。

保守、点検、修理

- 製品に関わる保守点検、整備または交換などの各種作業は、必ず電気の供給を完全に遮断してから行ってください。なお、この時以下の事項を守ってください。
 1. 作業中、第三者が不用意に電源を入れないよう「作業中、電源投入禁止」などの表示を見やすい場所に掲げてください。
 2. 複数の作業者が保守点検を行う場合は、主と従の関係を明確にし、電源の入り切り、軸の移動は必ず声をかけて安全を確認してから行ってください。

廃棄

- 製品は火中に投げないでください。製品が破裂したり、有毒ガスが発生する恐れがあります。

注意事項

⚠ 注意

設置

- 大きな熱源からの放射熱があたる場所や、周囲温度が0～40°Cの範囲を超える場所での使用は行わないでください。製品寿命低下の原因となります。
- 直射日光(紫外線)があたる場所、塩分のある場所、多湿状態の場所、有機溶剤、リン酸エステル系作動油が含まれている雰囲気中で、使用しないでください。
短期間で機能が喪失したり、急激な性能低下もしくは寿命の低下を招きます。
また製品の異常動作の恐れがあります。
- 腐食ガス(硫酸や塩酸など)などの雰囲気で使用しないでください。錆の発生による強度劣化の恐れがあります。
- 以下の場所で使用の際は、遮蔽対策を十分行ってください。対策を行わない場合は、誤作動を起こす恐れがあります。
 1. 大電流や高磁界が発生している場所
 2. 溶接作業などアーク放電の生じる場所
 3. 静電気などによるノイズが発生する場所
 4. 放射線により被爆する可能性がある場所
- 本体およびコントローラーは、ちり、ほこりの少ない場所、鉄粉のない場所に設置してください。ちり、ほこりの多い場所、鉄粉のある場所に設置した場合には、誤作動を起こす恐れがあります。
- 大きな振動や衝撃が伝わる場所(4.9m/s²以上)に設置しないでください。大きな振動や衝撃が伝わると誤作動を起こす恐れがあります。
- 運転中になにか危険なことが発生した際、ただちに非常停止が掛けられる位置に非常停止装置を設けてください。ケガの原因になります。
- 製品の取付けには、保守作業のスペース確保をお願いします。
スペースが確保されないと、日常点検やメンテナンスなどができなくなり、装置の停止、製品の破損や作業中のケガにつながります。
- 製品の運搬、取付け時は、リフトや支持具で確実に支えたり、複数の人により行うなど、人身の安全を確保して十分に注意して行ってください。
- クレーンなどを使用する場合は、クレーンなどの定格荷重を超える荷物は絶対に吊らないでください。
- 荷物にふさわしい吊具を使用してください。吊具の切断荷重などに安全を見込んでください。
また、吊具に損傷がないか確認してください。
- 設置のとき、製品の可動部、ケーブルを持たないでください。ケガの原因になります。
- アクチュエーター、コントローラー間のケーブルは、必ず弊社の純正部品を使用してください。
なお、アクチュエーター、コントローラー、ティーチングツールなど各構成部品は弊社の純正部品の組合せで使用してください。
- ブレーキ機構は、垂直軸電源オフ時のスライダー、ロッドなどの落下防止用です。
安全ブレーキなど(制動用ブレーキ)に使用しないでください。
- 据付・調整などの作業を行う場合は、不意に電源などが入らないよう「作業中、電源投入禁止」などの表示をしてください。
不意に電源などが入ると感電や突然のアクチュエーターの動作によりケガをする恐れがあります。

運転

- 電源を投入するときは上位の機器から順に投入してください。製品が急に起動し、ケガ、製品破損の原因になります。
- 製品の開口部に指や物を入れしないでください。火災、感電、ケガの原因になります。
- 製品の1メートル以内に磁気カードなどの磁気媒体を近づけないでください。
マグネットの磁気により磁気カード内のデータが破壊される恐れがあります。

保守、点検、修理

- アクチュエーターのグリースを塗布するときは保護メガネを使用してください。
グリースが飛び、目に入ると目の炎症をおこします。
- 万が一、グリースが目に入った場合は、直ちに専門医の適切な処置を受けてください。
- バッテリー交換などのため電源を切り、内部を開けたときは、電源を切った直後(30秒以内)は製品のコンデンサー接続端子に触れないでください。
残留電圧により感電の原因になります。
- 絶縁抵抗試験を行うときは端子に触れないでください。感電の原因になります。
(ただし、DC電源を使用する製品は絶縁耐圧試験を行わないでください。)

⚠ お願い

全般

- 「カタログ」、「取扱説明書」などに記載のない条件や環境での使用、および航空施設、燃焼装置、娯楽機械、クリーンルーム内、安全機器、その他人命や財産に大きな影響が予測されるなど、特に安全性が要求される用途への使用をご検討の場合は、定格、性能に対し余裕を持った使い方やフェイルセーフなどの安全対策に十分な配慮をしてください。なお、必ず担当営業までご相談ください。

！ お願い

設置

- コントローラーの周辺には通風を妨げる障害物を置かないでください。コントローラー破損の原因になります。
- 製品を垂直に取付けて使用する場合は、必ずブレーキ付きアクチュエーターを使用してください。
- 機械装置などの動作部分は、人体が直接触れることがないよう防護カバーなどで隔離してください。
- 停電時にワークが落下するような制御を構成しないでください。機械装置の停電時や非常停止時における、スライダーやロッド、ワークなどの落下防止制御を構成してください。
- スライダー、テーブルなどの直進精度を上げ、ボールねじおよびリニアガイドの滑らかな運動を確保するために下記の事項に注意してください。
 1. 本体の取付け面は平面度 0.05 mm以内に仕上げてください。
 2. アクチュエーターの剛性を得るために、設置取付け面を十分とってください。
- アクチュエーター / コントローラーの設置にあたっては次の条件を満たす環境としてください。
 - ・ 直射日光があたらないこと。
 - ・ 熱処理炉など、大きな熱源からの輻射熱が機械本体に加わらないこと。
 - ・ 周囲温度は 0 ~ 40°C。
 - ・ 湿度 85%以下、結露のないこと。
 - ・ 腐食性ガス、可燃性ガスのないこと。
 - ・ 通常の組立て作業環境であり、ちり、ほこりが多くないこと。(防塵・防滴仕様を除く。)
 - ・ オイルミスト、切削液がかからないこと。
 - ・ 甚だしい電磁波、紫外線、放射線がないこと。
 - ・ 本製品は耐薬品性の考慮はされておりません。
 一般には作業者が保護具または保護着なしで作業できる環境です。
- 製品に貼付されている製造番号シールをはがさないでください。お問合わせいただく際の重要な情報になります。

保管

- 長期保管・保存では結露の発生がないようにしてください。結露により錆が発生し動作異常を起こす原因になります。
- 保管・保存温度は短期間なら 60° Cまで耐えますが、1ヶ月以上の保管・保存の場合は 50° Cまでとってください。グリース成分の変化による動作異常や、製品の低寿命化を招く恐れがあります。
- 保管・保存時は、水平平置きとしてください。梱包状態で保管する場合、姿勢表示のある場合は従ってください。製品が変形する恐れがあります。

設置・運転・保守

- 製品を扱う場合は、必要に応じて保護手袋、保護メガネ、安全靴などを着用して安全を確保してください。
- 保守の際、ボールねじ用グリースは指定のグリースを使用してください。特に、フッ素系グリースとリチウム系グリースが混ざるとグリース機能の低下を招き、機械に損傷を与えます。
- アクチュエーターの機能を十分に発揮させるためには、潤滑が必要となります。潤滑が不足すると転がり部の摩耗が増加したり、早期破損の原因となりますので、以下の給油時期の目安を基に、定期的に給油を行ってください。

グリース給油時期の目安

 - ・ 稼働状況は 1日 8 時間の場合です。
 - ・ 昼夜連続運転など、稼働率の高い場合は状況に応じ短縮してください。
 - ・ 走行距離か月数のいずれか先に達した方を優先してください。

使用速度 (mm/sec)	給油時期	
	走行距離	月数
0を超え750以下	1,250km	12ヶ月
750を超え1500以下	2,500km	

(注) アクチュエーターによっては、上の表の値が異なります。取扱説明書をご確認ください。

保証

- 保証期間は、以下のいずれか先に達した期間内といたします。
 - ・ 弊社出荷後 18 ヶ月
 - ・ ご指定場所に納入後 12 ヶ月
 - ・ 稼働 2500 時間
 上記期間中に適正な使用状況のもとに発生した故障で、かつ明らかに弊社の責任により故障を生じた場合は無料で修理を行います。ただし、カタログ・取扱説明書に記載されている以外の条件および環境でのご使用に関しましては保証範囲から除外させていただきます。また保証は弊社納入単体の保証を意味するもので、納入品の故障により誘発される損害は、保証の対象から除かせて頂きます。修理は引取修理対応といたします。詳細につきましては、取扱説明書をご確認ください。

廃棄

- 製品が使用不能、または不要になった場合は、産業廃棄物として適切な廃棄処置を行ってください。

注意事項

無線接続での軸動作に関する注意事項

タッチパネルティーチングボックス TB-03 (V2.30 以降) は、オプション型式 :WL2 のエレシリンダーを無線接続状態で動作させることが可能です。

その場合は、以下に従い安全を十分確認した上で使用してください。

- 無線で接続されている場合は、**本装置の停止スイッチは機能しません**。緊急停止が必要になった場合に停止させるための装置 / 回路を用意してください。



- 無線でのエレシリンダー動作は、エレシリンダー動作テスト（前進端・後退端移動、ジョグ、インチング）ができますが、**自動運転を行うための機能ではありません**。使用環境のリスクに基づき機械のシステムを構築ください。
- 組込機械に求められる規格の要求に基づきリスクアセスメントを実施ください**。通信が不通になることを含め、制御信号が受信されない時に、自動的に停止しなければならない様な危険の伴う操作は許容できません。
- 無線での軸動作による停止動作は、EN ISO 13849-1:2015 における安全機能としては使用できません。また EN ISO 13849-1:2015 における安全カテゴリー B および 1 ~ 4 にも対応しません。

デジタルスピコン設置および操作時の注意事項

デジタルスピコン（以降 [DS] と称す）の操作は、①設備立ち上げ時、②装置稼働中、段取り替えを想定しており、安全防護柵内での作業を前提としています。可動部および搬送物に体の一部が触れると、作業者が負傷する恐れがあります。

DS 操作時は、以下の注意事項を守って、使用してください。

1. 可動部および搬送物に体の一部が触れないように動作範囲を把握し、安全教育（日本国内では安全衛生規則に定める特別教育）を受けた作業者のみが操作してください。
2. 有線・無線のティーチングボックスまたはパソコンが接続されている場合、DS 表示画面に「ツール接続中」の表示がされ、DS の操作ができなくなります。
表示を確認する際は、動作範囲を把握し、体の一部が可動部および搬送物に触れないように十分離れて実施してください。
3. DS 操作部と可動部および搬送物を分離し、お客様にてライトカーテンなどのエリアセンサーを設けて、指、手などが挟み込まれないことを確認した上で操作してください。
4. DS 出荷時は、安全に作業をしていただくため、250mm/s 以下の低速に設定しています。
250mm/s を超える速度に設定する場合は、設定速度を段階的に上げて確認するなど、安全を配慮した上で設定を行ってください。
5. DS 操作者とは別の監視者を置き、2 人以上で作業してください。
お客様にて適切な安全回路を構築してください。監視者は、緊急時、ただちに設備の動作を止め、操作者の安全を確保してください。
6. 電源投入または停電復旧のみで起動しないように安全回路を構築してください。

デジタルスピコン設置および操作時の注意事項

- 7.DS 付きアクチュエーターは、DS 操作時に無理な姿勢とならないように、操作や視認がしやすい位置に設置してください。腰、首、手首を痛めることがあります。
- 8.DS 操作開始前に安全回路、DS そのものに異常がないことを確認してから作業を開始してください。異常が発見された場合、適切な処置をしてから操作してください。
- 9.安全を確保するために必要な「作業標準」を作成し、これに基づく教育訓練を受けて、理解した人（安全教育を受けた作業員）のみが作業をしてください。
- 10.安全防護柵内で作業する場合、「安全防護柵内作業中」の表示を安全防護柵外から見える位置に必ず表示してから、作業してください。
- 11.必要に応じて、ヘルメット、保護手袋、保護めがね、安全靴を着用し、安全を確保してください。
- 12.お客様にてリスクアセスメントを実施し、起こりうる危険状態を許容できる範囲まで下げる対策を講じてください。

上記項目は、DS 設置時および操作時の注意事項ですが、DS 以外の一般注意事項でもあり、「当社製品の安全に関する注意事項」と重複する点もあります。

その他

- 「安全上のご注意」全般についてお守りいただけない場合は、弊社は一切の責任を負いません。
- 製品に関してのお問い合わせや修理依頼は、担当営業までお願いいたします。

製品取扱い上の注意点 [全機種共通]

目次

1. 速度	2-89
2. 加速度／減速度	2-89
3. デューティー比	2-90
4. 原点	2-90
5. エンコーダー種類	2-90
6. エンコーダーパルス数	2-90
7. モーター	2-90
8. 取付け姿勢	2-90
9. 繰返し位置決め精度／ロストモーション	2-91
10. 静的許容モーメント／動的許容モーメント	2-91
11. 張出し負荷長	2-91
12. 寿命	2-91
13. 本体精度	2-92
14. ロッドタイプ(ロッド先端振れ)	2-92
15. 垂直設置での使用について	2-92
16. 防滴仕様のアクチュエーターについて	2-92
17. 海外規格への対応について	2-92
18. 無線接続に関する取扱い上の注意	2-92

1. 速度

速度は、アクチュエーターのスライダー(またはロッド、出力軸)を移動させるときの設定速度です。スライダーは停止状態から加速して設定速度に到達すると、その速度で移動を継続し、目標位置(指定されたポジション)の手前で減速して停止します。

ご注意ください

- ① バルスモーター搭載機種は、搬送物の質量によって最高速度が変化します。
機種選定の際は、「速度と可搬質量の相関図」(各機種掲載ページに掲載)をご参照ください。
- ② ストロークの短い軸や、ストロークの長い軸でも移動する距離が短い場合は、設定速度まで到達しない場合があります。
- ③ ストロークが長くなると危険回転速度の関係から最高速度が低下します。詳細は各機種の掲載ページの「ストロークと最高速度」の表をご覧ください。
- ④ ベルトタイプ「EC-(D)B7/(D)B7」は、低速で動作すると振動や共振が発生する場合がありますので、100mm/sec以上でご使用ください。
- ⑤ 移動時間を計算する場合は、設定速度の移動の時間だけでなく、加速・減速・収束の時間も考慮する必要があります。詳細な移動時間はサイクルタイム計算ソフトを使用することで算出可能です。(サイクルタイム計算ソフトのダウンロードはこちらから→<http://www.iai-robot.co.jp/knowledge>)

2. 加速度／減速度

加速度は、停止状態から設定速度へ到達するまでの速度の変化率です。減速度は、設定速度から停止するまでの速度の変化率です。両方ともプログラム上では「G」で指定します(1G≒9807mm/s²)。

※ロータリーは1G≒9807度/s²

ご注意ください

- 加速(減速)度は、数字を大きくすると急加速(急減速)となり移動時間は短縮しますが、可搬質量に合った加減速度以下でご使用ください。
- 定格加速(減速)度は各機種の掲載ページをご覧ください。

3. デューティー比

デューティー比とはアクチュエーターの稼働率(1サイクル中のアクチュエーターが動作している時間)を表します。アクチュエーターにかかる負荷、速度、加速度に対してデューティー比が高すぎると、過負荷エラーが発生する場合があります。条件に応じたデューティー比の範囲内でご使用ください。

$$\text{デューティー比} = \frac{\text{運転時間}}{\text{運転時間} + \text{停止時間}} \%$$

エレシリンダーでは各タイプでデューティー比制限があります。詳しくは1-280ページをご参照ください。

4. 原点

原点はアクチュエーターが位置決めを行う際の座標の基準点です。原点がずれると移動する位置も同じ分だけずれますのでご注意ください。

ご注意ください

- ① 原点復帰動作中は、可動部がメカエンド部(ロータリーはストッパ部)まで移動してから反転しますので、周囲との干渉にご注意ください。
- ② 原点は標準がモーター側(グリッパは開側、ロータリーは出力軸を上から見て左回転側)です。オプションで原点を逆(反モーター側)にすることが可能ですが、納品後に原点方向を変更する場合は弊社に返却して頂き調整が必要なケースもございますのでご注意ください。
- ③ オプションで原点逆仕様(記号NM)が設定されていない機種は原点逆仕様が出来ませんのでご注意ください。
- ④ 原点復帰動作はメカエンドを基準として原点を決めています。このため原点復帰動作中に外的要因で動作出来なくなった場合、メカエンドから阻害された距離だけずれる可能性があります。

5. エンコーダの種類

アクチュエーターに搭載されるエンコーダは、以下の2種類があります。

- **インクリメンタルタイプ** 原点位置データを保持しないため、電源投入毎に原点復帰動作が必要なタイプです。
- **バッテリーレスアブソリュートタイプ** 電源を落としてもバッテリーレスアブソリュートエンコーダ(特許取得済)が原点位置データを保持していますので、電源投入時に原点復帰動作を行う必要はありません。また、原点位置データ保持用のバッテリーも不要です。

6. エンコーダパルス数

エンコーダのパルス数はアクチュエーターによって異なります。各アクチュエーターのパルス数は以下の表をご参照ください。

シリーズ	タイプ	エンコーダパルス数
EC	S10, S10X, S13/S13X/S15/S15X	16384
	上記以外の機種	800

7. モーター

シリーズ	タイプ	搭載モーター
EC	S10, S10X, S13/S13X/S15/S15X	200V ACサーボモーター
	上記以外の機種	パルスモーター

ご注意ください

パルスモーターは、電源投入後、初回のサーボON時に振動が発生する場合があります。

8. 取付け姿勢

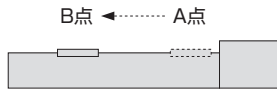
取付け姿勢は機種によって異なります。詳細については、1-261ページをご参照ください。

9. 繰返し位置決め精度 / ロストモーション

あらかじめ記憶させたポジションに、繰返し移動させた場合の位置決め精度を表します。「絶対位置決め精度」ではありませんのでご注意ください。

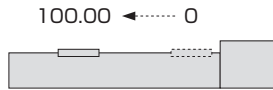
〈繰返し位置決め精度〉

同一のポイントへ同一方向から繰返し位置決めを行った場合の停止位置精度のばらつき。



〈絶対位置決め精度〉

座標値で指定された任意の位置決めポイントに、位置決めを行った場合の、座標値と実測値の差。



ご注意ください

下記に示す条件下での精度は「繰返し位置決め精度」では保証されません。

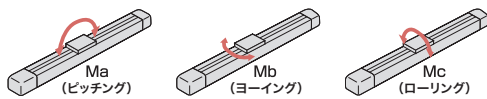
- 繰返し動作中に電源遮断し、原点を再取得した場合。
- 周囲温度環境が著しく変化する場合。
- アクチュエーター本体の温度が変化する場合。
- 動作中に負荷条件が変動する場合。

10. 静的許容モーメント / 動的許容モーメント (Ma、Mb、Mc)

静的許容モーメントは、アクチュエーターが停止状態で一時的に許容出来るモーメントの数値です。動的許容モーメントは、アクチュエーターの走行寿命を5,000kmないしは10,000kmに設定した*場合に許容出来るモーメントの数値です。詳細は1-243ページの技術資料をご参照ください。

*走行寿命の設定は機種によって異なります。詳細は各機種の掲載ページをご参照ください。

〈スライダータイプモーメント方向〉

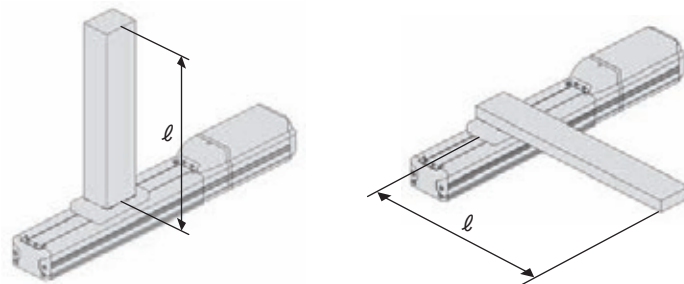


〈テーブルタイプモーメント方向〉



11. 張出し負荷長 (ℓ)

ワークやブラケットなどをアクチュエーターのスライダーからオフセットして取付けた場合に、アクチュエーターが円滑に動作出来るオフセット量の目安です。目安となる長さを大きく超えた場合、振動などで故障に至る可能性があります。目安となる長さ以内でご使用ください。詳細な数値は各機種の掲載ページをご覧ください。



12. 寿命

アクチュエーターの寿命は、アクチュエーターを構成する部品(ガイド、ボールねじ、モーター等)の寿命となります。またそれら部品の寿命は使用条件によって大きく変化します。

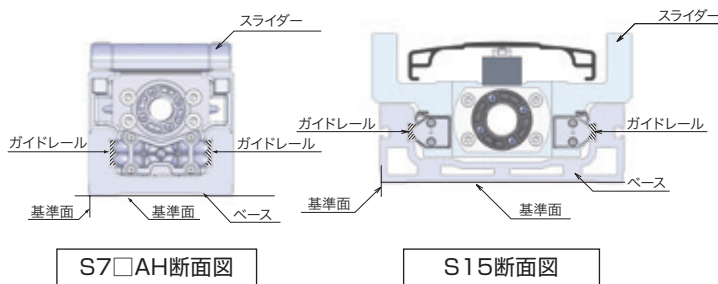
ガイドを例にとると、ガイドには動的許容負荷モーメント(1-243ページ参照)が設定されていますが、仮に動的許容負荷モーメントの半分のモーメントで使用した場合は、設定走行寿命の8倍の寿命となります。

余裕をもった使い方をしていただくと、10年以上はご使用いただくことが可能です。よって機種選定の際は、余裕をみた選定をおすすめします。

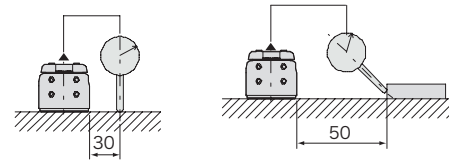
13. 本体精度

スライダータイプの本体精度は以下の通りです。

また、本体のベース側面と下面はスライダの走りに対する基準面と なっていますので、本体取付け時の平行の目安にご使用ください。



フレーム取付け時の平行度(平滑面上※1に固定した場合) 全機種0.05mm/m以下



条件 ・上記値は20℃における値です。
 ・架台の基準面に対してアクチュエーターの基準面を押当てて取付けた場合。
 *詳細はアクチュエーターの取扱説明書をご参照ください。
 ※1 平面度0.05mm以下。

14. ロッドタイプ(ロッド先端振れ)

ガイドなしロッドタイプはロッド先端の振れや耐荷重を考慮していません(アクチュエーター仕様に記載されているロッド不回転精度は工場出荷時の初期値で、動作と共にガタ量は大きくなります)。ロッドの振れ幅の制限や不回転精度が必要な場合、また直進方向以外から力がかかる場合はガイド付タイプをご使用いただくか外付けガイドを併用してください。ガイド付ロッドタイプ:EC-(D)RR/(D)RR□AH/(D)RR□X□AH

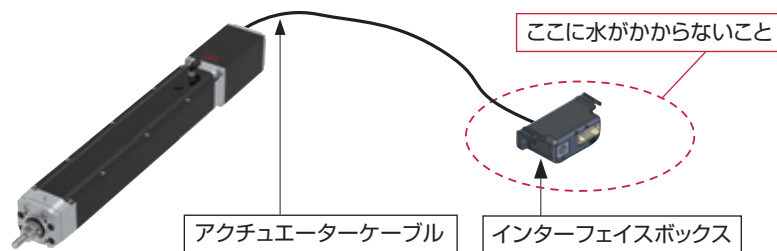
ご注意ください ラジアルシリンダータイプの外付けガイドとの固定はフローティングジョイントを使用し、ガイドなしロッドタイプ(回り止めロッドタイプ)はリジッドで固定する事を推奨いたします。詳細は1-246ページの『ロッドタイプガイド併用時の注意点』をご参照ください。

15. 垂直設置での使用について

アクチュエーターを垂直設置で使用する場合は、電源OFFまたは非常停止が入った場合に可動部が下降して装置を壊さない様に、ブレーキ(オプション)をご指定ください。ただしブレーキ付タイプは、ブレーキ解除信号を入力してブレーキ解除を行わないと可動部が動きませんのでご注意ください。

16. 防滴仕様のアクチュエーターについて

インターフェイスボックスは、防塵防滴仕様ではありませんので、水がかからないところに設置してください。



17. 海外規格への対応について

海外規格対応品については1-353ページの「改正RoHS/CEマーク/UL規格対応表」をご参照ください。また、海外規格対応品については各機種の掲載ページにアイコンを記載しておりますので、そちらでもご確認いただけます。

〈海外規格アイコン一覧〉



18. 無線接続に関する取扱い上の注意

タッチパネルティーチングボックス(V2.30以降)は、オプション型式:WL2のエレシリンダーを無線状態で動作させることが可能です。

- 本製品はISMバンドと呼ばれる2.4GHz帯の電波(無線周波数2,400~2483.5MHz、無線出力+5dBm)を使用しています。
- 本周波数帯は、電子レンジや無線LANなどのさまざまな機器で使用されているため、電波障害が発生し、通信ができない場合があります。
- 本製品の使用は、下記国内(地域内)でのみ、許可されています。その他の国(地域)においては、該当国(地域)の法令に基づき認証を取得する必要があります。日本、アメリカ、カナダ、EU加盟国、中国、韓国、タイ、メキシコ

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項


アフチユーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

パルスモーター			
スライダー	EC-S3/DS3	2-95	
	EC-S4/DS4	2-101	
	EC-S6/DS6	2-107	
	EC-S7/DS7	2-113	
高剛性スライダー	EC-S6□AH/DS6□AH	2-119	
	EC-S7□AH/DS7□AH	2-125	
ワイドスライダー	EC-WS10/DWS10	2-131	
	EC-WS12/DWS12	2-135	
ベルト駆動タイプ	EC-B6S/B6SU/DB6S/DB6SU	2-139	
	EC-B7S/B7SU/DB7S/DB7SU	2-143	
スライダー 【折返しタイプ】	EC-S3□R/DS3□R	2-171	
	EC-S4□R/DS4□R	2-175	
	EC-S6□R/DS6□R	2-179	
	EC-S7□R/DS7□R	2-185	
高剛性スライダー 【折返しタイプ】	EC-S6□AHR/DS6□AHR	2-191	
	EC-S7□AHR/DS7□AHR	2-197	

200V ACサーボモーター			
スライダー	EC-S10	2-147	
	EC-S10X [中間サポート付き]	2-151	
	EC-S13	2-155	
	EC-S13X [中間サポート付き]	2-159	
	EC-S15	2-163	
	EC-S15X [中間サポート付き]	2-167	

うれしい10の
ポイント

アプリケーション

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

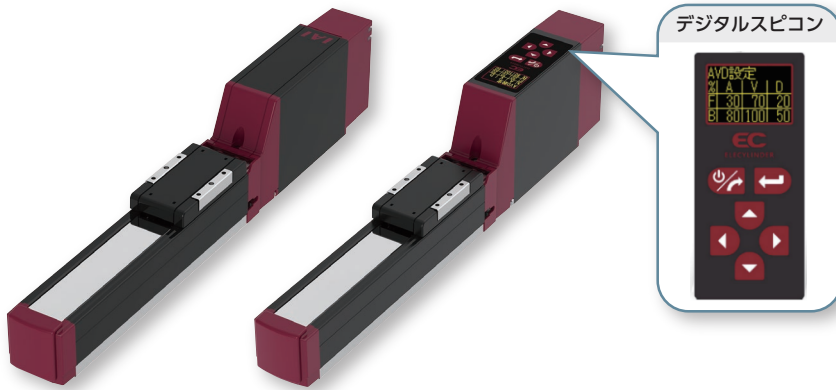
EC-S3

EC-DS3 (デジタルスピコン付き)

簡易防塵 モーター
ストレート 本体幅
40mm 24V
パルス
モーター

型式項目

EC					
シリーズ	タイプ	リード	ストローク	電源・I/Oケーブル長	オプション
S3	標準	H 6mm	50 ↓ 300	50mm ↓ 300mm (50mm毎)	下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照
DS3	デジタルスピコン	M 4mm L 2mm			下記オプション 価格表参照



CE RoHS 10

水平 垂直 横立 天吊り

(注) 上写真はモーター取付方向上側 (MOT) です。

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	S3	DS3		S3	DS3
50	-	-	200	-	-
100	-	-	250	-	-
150	-	-	300	-	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様 (注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
フット金具	FT	2-377	-
指定グリース塗布仕様	G1/G5	2-381	-
モーター取付方向変更 (下側) (注2)	MOB	2-381	-
モーター取付方向変更 (左側) (注2)	MOL	2-381	-
モーター取付方向変更 (右側) (注2)	MOR	2-381	-
モーター取付方向変更 (上側) (注2)	MOT	2-381	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
スライダ一部ローラー仕様	SR	2-386	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
バッテリーレス	WA	2-388	-
アブリュートエンコーダー仕様	WL	2-388	-
無線通信仕様	WL2	2-388	-
無線軸動作対応仕様			-

(注1) RCON-EC接続仕様 (ACR) 選択時は、PNP仕様 (PN) および電源2系統仕様 (TMD2) を選択できません。
(注2) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。

POINT
選定上の注意

- 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は 1-269 ページをご確認ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご確認ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 100mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご確認ください。
- 取付け物体の重心位置は、張出し距離の 1/2 以下としてください。張出し距離や負荷モーメントが許容値内であっても、動作中に異常な振動や音などが発生する場合は、動作条件を緩めてご使用ください。

電源・I/Oケーブル長価格表 (標準価格)

標準コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)	RCON-EC接続仕様 (注4) (両端コネクタ付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	- (注3)	-
1 ~ 3	1 ~ 3m	-	-
4 ~ 5	4 ~ 5m	-	-
6 ~ 7	6 ~ 7m	-	-
8 ~ 10	8 ~ 10m	-	-

(注3) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は 2-394 ページをご確認ください。
(注4) オプションで RCON-EC 接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
(注) ロボットケーブルです。

4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)	RCON-EC接続仕様 (注5) (両端コネクタ付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1 ~ S3	1 ~ 3m	-	-
S4 ~ S5	4 ~ 5m	-	-
S6 ~ S7	6 ~ 7m	-	-
S8 ~ S10	8 ~ 10m	-	-

(注5) オプションで RCON-EC 接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
(注) ロボットケーブルです。

うれしい10のポイント

アプリケーション事例

選定

カタログの見方

注意事項

アクチュエーター

コンローラー 内蔵

制御関連機器

スライダー

ロッド/ラジアルシリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

うれしい10の
ポイント
アプリケーション
事例
選定
カタログの
見方
注意事項
アクチュエーター
内蔵
コントローラー
制御関連機器
スライダー
ロッド/
ラジアル
シリンダー
テーブル
グリッパー
ロータリー
ストッパー
クリーン
防塵防滴
オプション

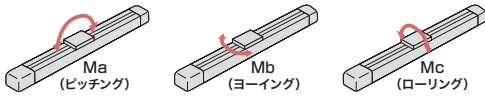
■メインスペック

項目	内容		
リード	ボールねじリード (mm)	6 4 2	
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	3.5 6 9
		最高速度 (mm/s)	420 280 140
	速度/加減速度	最低速度 (mm/s)	8 5 3
		定格加減速度 (G)	0.3 0.3 0.3
		最高加減速度 (G)	0.5 0.3 0.3
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	1.5 2.5 3.5
		最高速度 (mm/s)	420 280 140
	速度/加減速度	最低速度 (mm/s)	8 5 3
		定格加減速度 (G)	0.3 0.3 0.3
		最高加減速度 (G)	0.3 0.3 0.3
押付け	押付け時最大推力 (N)	45 68 136	
	押付け最高速度 (mm/s)	20 20 20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ	
	ブレーキ保持力 (kgf)	1.5 2.5 3.5	
ストローク	最小ストローク (mm)	50 50 50	
	最大ストローク (mm)	300 300 300	
	ストロークピッチ (mm)	50 50 50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ6mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロストモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
ベース	専用アルミ押出材 (A6063SS-T5相当) 黒色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 9.5 N・m
	Mb: 13.5 N・m
	Mc: 15.1 N・m
動的許容モーメント (注6)	Ma: 3.8 N・m
	Mb: 5.4 N・m
	Mc: 6.1 N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター (□28)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注6) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダータイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。

リード6

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)			垂直 加速度 (G)
	0.3	0.5	0.3	
0	3.5	3	1.5	
120	3.5	3	1.5	
210	3.5	3	1.5	
255	3.5	3	1.5	
315	3.5	3	1.5	
360	3.5	3	1.5	
420	3	2.5	1	

リード4

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)		垂直 加速度 (G)
	0.3	0.3	
0	6	2.5	
80	6	2.5	
140	6	2.5	
170	6	2.5	
210	6	2.5	
240	5.5	2.5	
280	4.5	2	

リード2

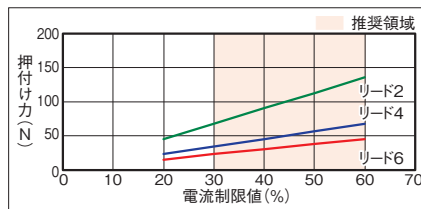
姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)		垂直 加速度 (G)
	0.3	0.3	
0	9	3.5	
40	9	3.5	
70	9	3.5	
85	9	3.5	
105	9	3.5	
120	9	3	
140	8	2.5	

■ストロークと最高速度

リード (mm)	50~150 (50mm毎)	200 (mm)	250 (mm)	300 (mm)
6	420	300	210	150
4	280	200	140	100
2	140	100	70	50

(単位はmm/s)

■押付け力と電流制限値の相関図



寸法図

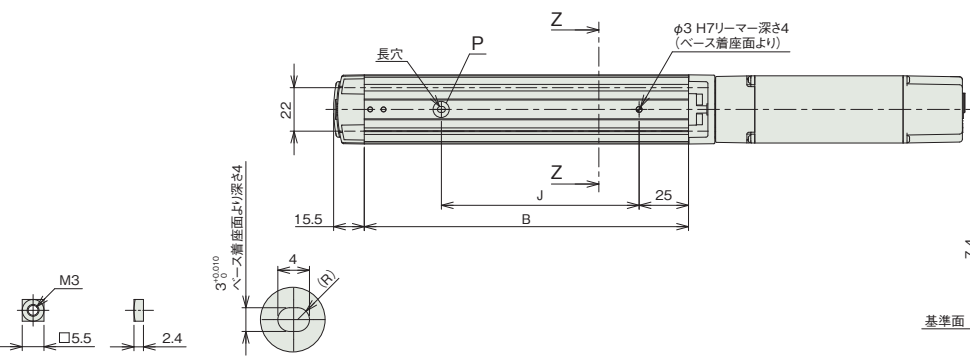
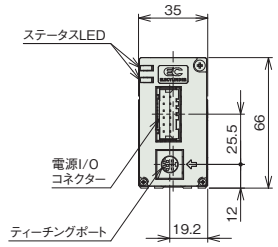
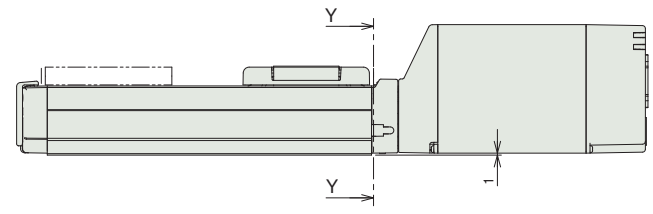
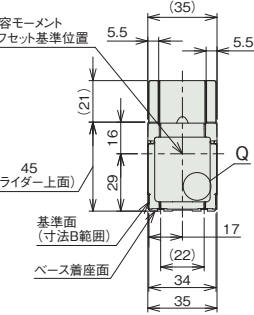
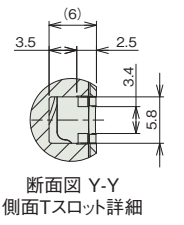
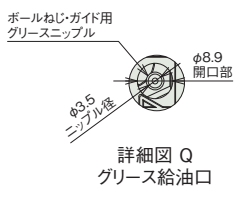
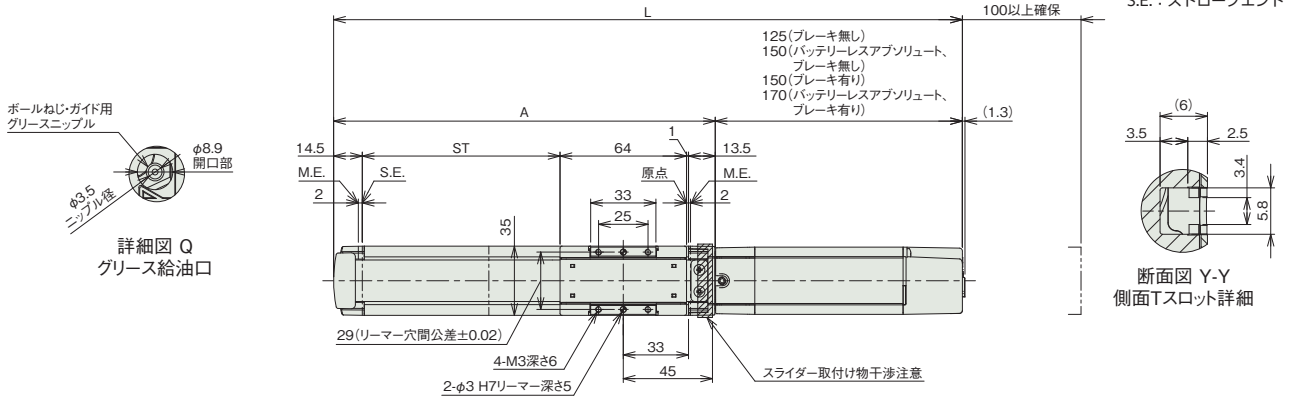
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.lai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

■EC-S3

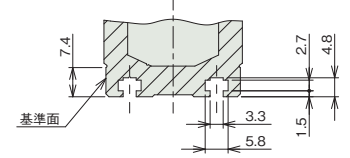
(注) 原点復帰を行った場合は、スライダーがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) 下図はモーター取付方向上側(MOT)の場合です。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



付属四角ナット (6個付属)

詳細図 P ベース長穴詳細



断面図 Z-Z Tスロット詳細 (寸法B範囲)

■ストローク別寸法

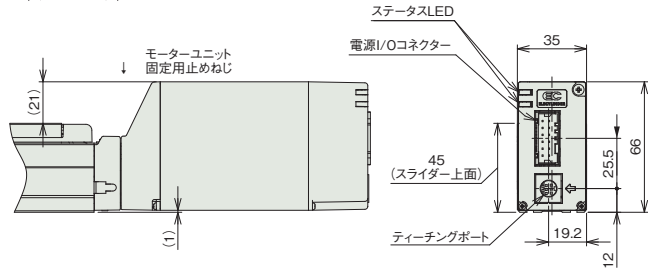
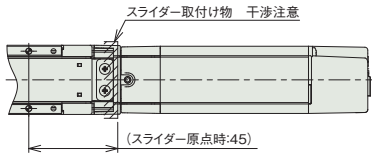
ストローク		50	100	150	200	250	300	
L	インクリメンタル	ブレーキ無し	268	318	368	418	468	518
		ブレーキ有り	293	343	393	443	493	543
	バッテリーレス アブソリュート	ブレーキ無し	293	343	393	443	493	543
		ブレーキ有り	313	363	413	463	513	563
A		143	193	243	293	343	393	
B		114	164	214	264	314	364	
J		50	100	150	200	250	300	

■ストローク別質量

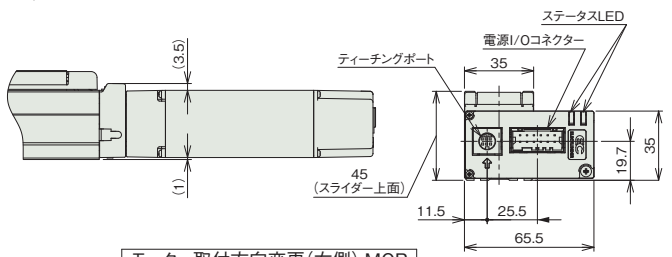
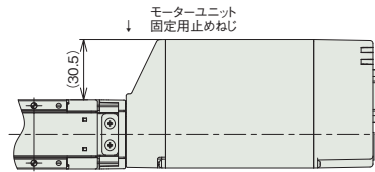
ストローク		50	100	150	200	250	300
質量 (kg)	ブレーキ無し	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2
	ブレーキ有り	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	1.3

うれしい10のポイント
アプリケーション事例
選定
カタログの
見方
注意事項
アクチュエーター
内蔵
コントローラー
制御関連機器
スライダ
ロッド/ラジアルシリンダ
テーブル
グリッパ
ロータリ
ストッパ
クリーン
防塵防滴
オプション

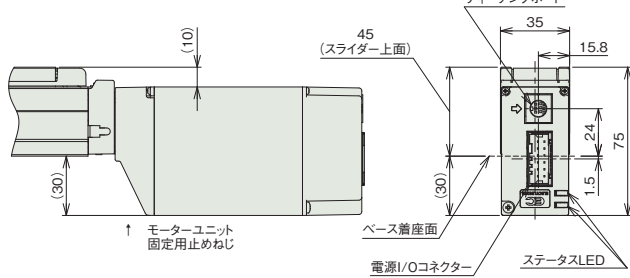
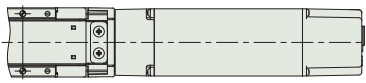
■モーター取付方向変更(オプション)



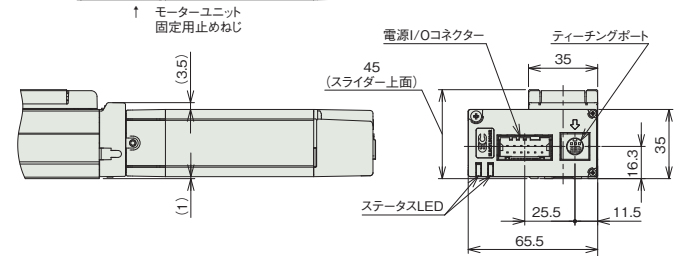
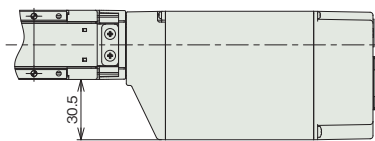
モーター取付方向変更(上側):MOT



モーター取付方向変更(右側):MOR



モーター取付方向変更(下側):MOB



モーター取付方向変更(左側):MOL

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダ

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

■EC-DS3(デジタルスピコン付き)

(注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
 (注) 下図はモーター取付方向上側(MOT)の場合です。

ST: ストローク
 M.E.: メカカルエンド
 S.E.: ストロークエンド

うれしい10の
 ポイント
 アプリケーション

選定

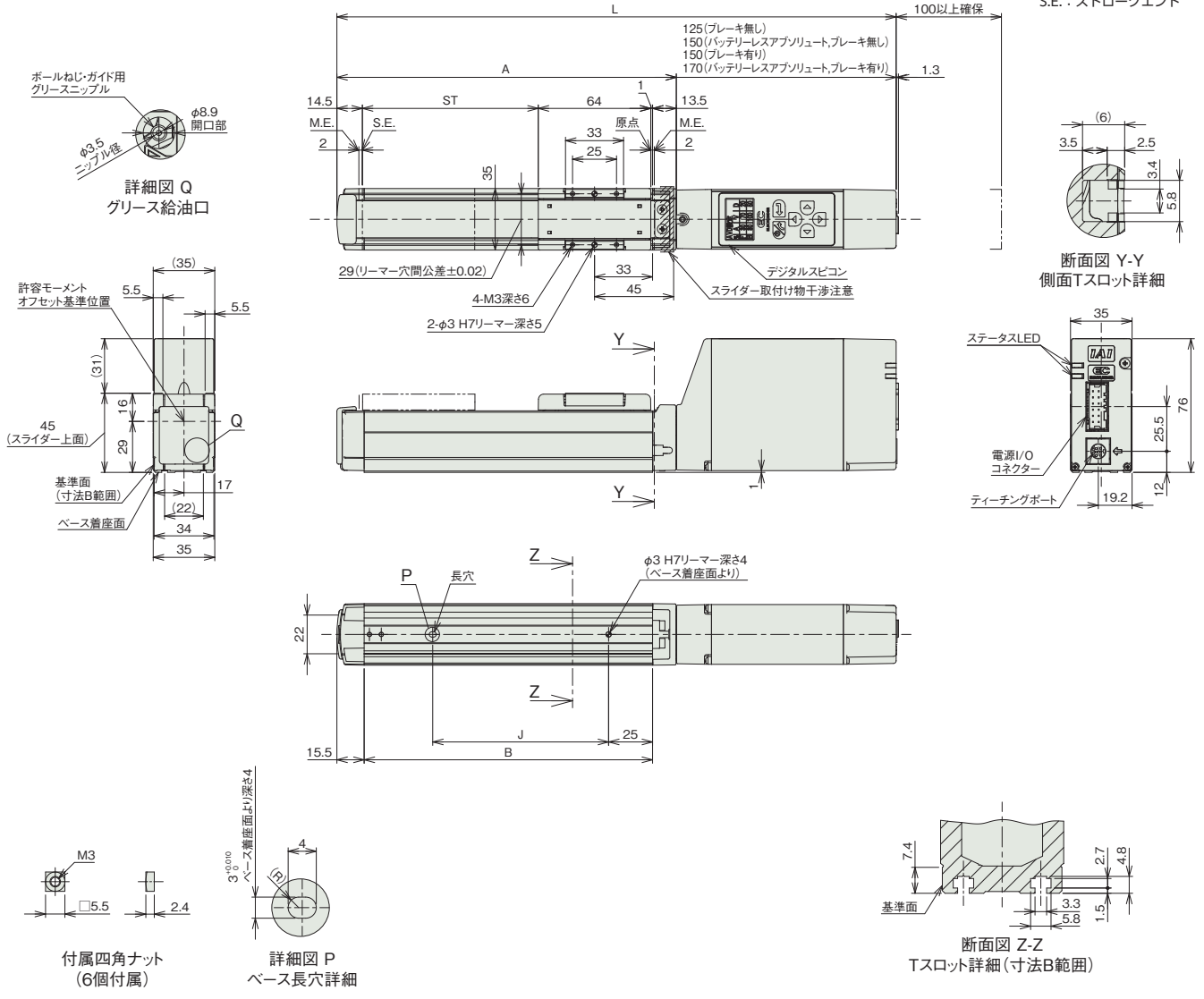
カタログの
 見方

注意事項

アフチューエーター

コントローラー
 内蔵

制御関連機器



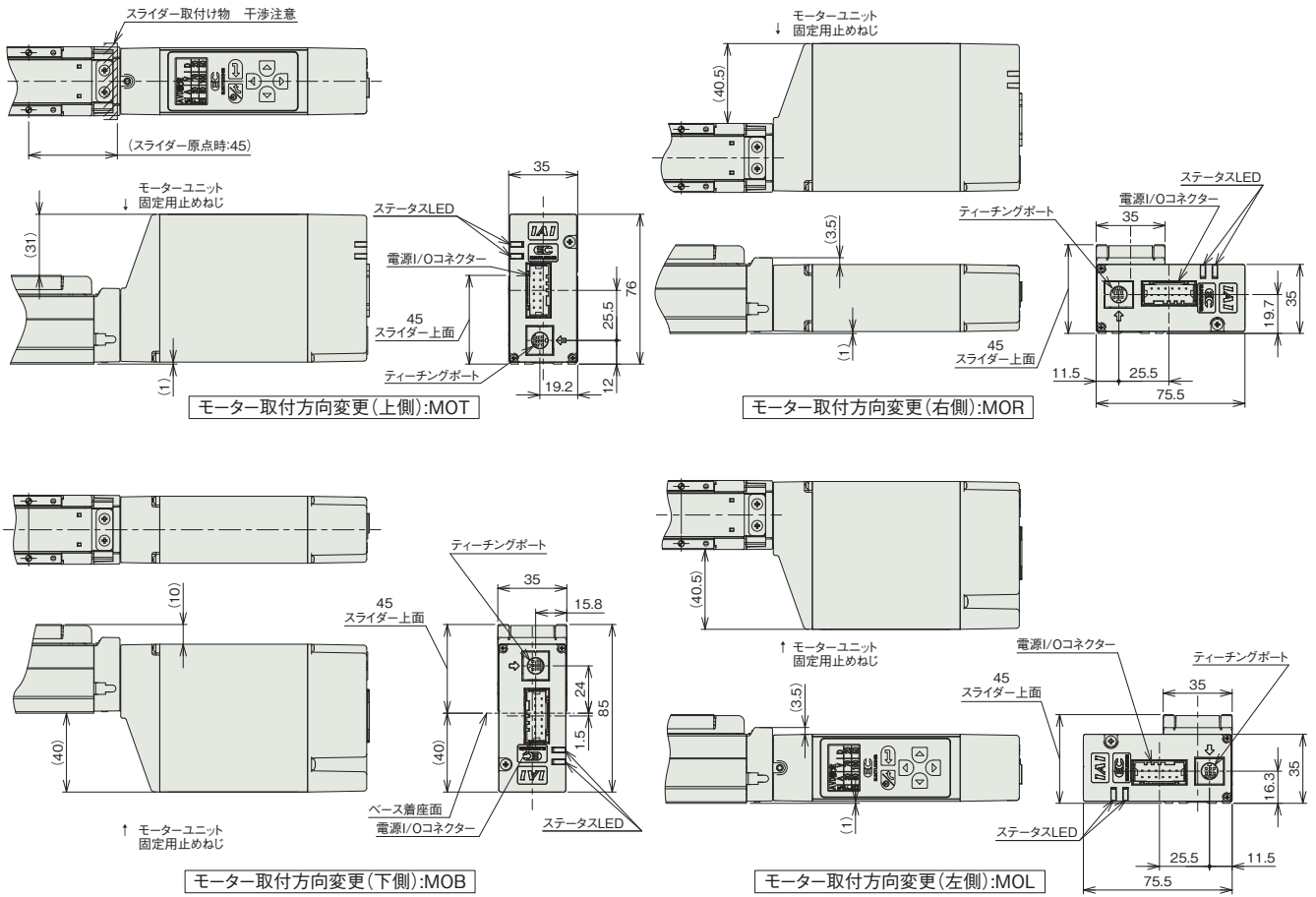
■ストローク別寸法

ストローク		50	100	150	200	250	300	
L	インクリメンタル	ブレーキ無し	268	318	368	418	468	518
		ブレーキ有り	293	343	393	443	493	543
	バッテリーレス アブソリュート	ブレーキ無し	293	343	393	443	493	543
		ブレーキ有り	313	363	413	463	513	563
A		143	193	243	293	343	393	
B		114	164	214	264	314	364	
J		50	100	150	200	250	300	

■ストローク別質量

ストローク		50	100	150	200	250	300
質量 (kg)	ブレーキ無し	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	1.3
	ブレーキ有り	0.9	1.0	1.1	1.2	1.3	1.4

■モーター取付方向変更(オプション)



うれしい10の
ポイント

アプリケーション

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダ

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-391ページをご確認ください。

EC-S4

EC-DS4 (デジタルスピコン付き)

簡易防塵

モーター
ストレート

本体幅
40mm

24V
パルス
モーター

型式項目

EC				
シリーズ	タイプ	リード	ストローク	電源・I/Oケーブル長 下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照
S4	標準	S 16mm	50	オプション 下記オプション 価格表参照
DS4	デジタルスピコン	H 10mm	50mm	
		M 5mm	300	
		L 2.5mm	300mm (50mm毎)	



水平

垂直

横立

天吊り

(注) 上写真はモーター取付方向上側 (MOT) です。

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	S4	DS4		S4	DS4
50	-	-	200	-	-
100	-	-	250	-	-
150	-	-	300	-	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様 (注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
フット金具	FT	2-377	-
指定グリース塗布仕様	G1/G5	2-381	-
モーター取付方向変更 (下側) (注2)	MOB	2-381	-
モーター取付方向変更 (左側) (注2)	MOL	2-381	-
モーター取付方向変更 (右側) (注2)	MOR	2-381	-
モーター取付方向変更 (上側) (注2)	MOT	2-381	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
スライダ一部ローラー仕様	SR	2-386	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
バッテリーレス	WA	2-388	-
アブリュートエンコーダー仕様	WL	2-388	-
無線通信仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様 (ACR) 選択時は、PNP仕様 (PN) および電源2系統仕様 (TMD2) を選択できません。
 (注2) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。

POINT

選定上の注意

- (1) 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は 1-269 ページをご確認ください。
- (3) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご確認ください。
- (4) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 150mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご確認ください。
- (5) 取付け物体の重心位置は、張出し距離の 1/2 以下としてください。張出し距離や負荷モーメントが許容値内であっても、動作中に異常な振動や音などが発生する場合は、動作条件を緩めてご使用ください。

電源・I/Oケーブル長価格表 (標準価格)

標準コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)	RCON-EC接続仕様 (注4) (両端コネクタ付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	- (注3)	-
1 ~ 3	1 ~ 3m	-	-
4 ~ 5	4 ~ 5m	-	-
6 ~ 7	6 ~ 7m	-	-
8 ~ 10	8 ~ 10m	-	-

(注3) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は 2-394 ページをご確認ください。
 (注4) オプションで RCON-EC 接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)	RCON-EC接続仕様 (注5) (両端コネクタ付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1 ~ S3	1 ~ 3m	-	-
S4 ~ S5	4 ~ 5m	-	-
S6 ~ S7	6 ~ 7m	-	-
S8 ~ S10	8 ~ 10m	-	-

(注5) オプションで RCON-EC 接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

うれしい10のポイント

アプリケーション事例

選定

カタログの見方

注意事項

アクチュエーター

コントローラー 内蔵

制御関連機器

スライダ

ロッド/ラジアルシリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

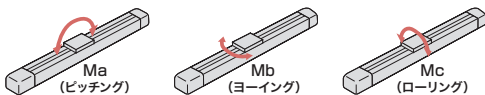
■メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	16	10	5	2.5	
	可搬質量	最大可搬質量(kg)(省電力無効)	7	12	15	18
		最大可搬質量(kg)(省電力有効)	4	10	12	14
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	800	700	350	175
		最低速度(mm/s)	40	30	7	4
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度(G)	1	1	0.5	0.3
	垂直	最大可搬質量(kg)(省電力無効)	1.5	2.5	5	6.5
		最大可搬質量(kg)(省電力有効)	1	2	4.5	6.5
		最高速度(mm/s)	800	700	350	150
最低速度(mm/s)		40	30	7	4	
押付け	定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3	
	最高加減速度(G)	0.5	0.5	0.5	0.3	
	押付け時最大推力(N)	41	66	132	263	
ブレーキ	押付け最高速度(mm/s)	40	30	20	20	
	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
ストローク	ブレーキ保持力(kgf)	1.5	2.5	5	6.5	
	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
ストローク	最大ストローク(mm)	300	300	300	300	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ8mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロストモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
ベース	専用アルミ押出材(A6063S5-T5相当) 黒色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
	静的許容モーメント Ma: 13.0 N・m Mb: 18.6 N・m Mc: 25.3 N・m
動的許容モーメント(注6)	Ma: 5.0 N・m Mb: 7.1 N・m Mc: 9.7 N・m
	使用周囲温度・湿度
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター(□35)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注6) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード16

姿勢 速度 (mm/s)	水平					垂直	
	加減速度(G)					加減速度(G)	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5	
0	7	6	6	5	1.5	1.25	
140	7	6	6	5	1.5	1.25	
280	7	6	6	5	1.5	1.25	
420	7	6	6	5	1.5	1.25	
560	7	6	5.5	5	1.5	1.25	
700	6	5	4.5	4	1.5	1.25	
800	4	4.5	3		1		

リード10

姿勢 速度 (mm/s)	水平					垂直	
	加減速度(G)					加減速度(G)	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5	
0	12	11	10	10	2.5	2	
175	12	11	10	10	2.5	2	
350	12	11	10	9	2.5	2	
435	12	11	9	8	2.5	2	
525	11	9	7	6	2	2	
600	10	7	5	4.5	2	1.5	
700	4	2.5	2.5		1		

リード5

姿勢 速度 (mm/s)	水平			垂直	
	加減速度(G)			加減速度(G)	
	0.3	0.5	0.3	0.5	
0	15	14	5	4.5	
85	15	14	5	4.5	
130	15	14	5	4.5	
215	15	14	5	4.5	
260	15	14	5	4.5	
300	15	14	4.5	4	
350	13	12	4	3.5	

リード2.5

姿勢 速度 (mm/s)	水平		垂直	
	加減速度(G)		加減速度(G)	
	0.3	0.3	0.3	
0	18		6.5	
40	18		6.5	
85	18		6.5	
105	18		6.5	
135	18		6.5	
150	18		6	
175	18			

■省電力設定有効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード16

姿勢 速度 (mm/s)	水平			垂直
	加減速度(G)			加減速度(G)
	0.3	0.7	0.3	
0	4	3.5	1	
140	4	3.5	1	
280	4	3.5	1	
420	4	3.5	1	
560	4	3	1	
700	3	2		
800		1		

リード10

姿勢 速度 (mm/s)	水平			垂直
	加減速度(G)			加減速度(G)
	0.3	0.7	0.3	
0	10	8	2	
175	10	8	2	
350	9	6	2	
435	7	5	1.5	
525	5	2.5	1	

リード5

姿勢 速度 (mm/s)	水平		垂直
	加減速度(G)		加減速度(G)
	0.3	0.3	
0	12	4.5	
85	12	4.5	
130	12	4	
215	10	4	
260	9	2.5	

リード2.5

姿勢 速度 (mm/s)	水平		垂直
	加減速度(G)		加減速度(G)
	0.3	0.3	
0	14	6.5	
40	14	6.5	
85	14	6.5	
105	14	6.5	
135	14	5	

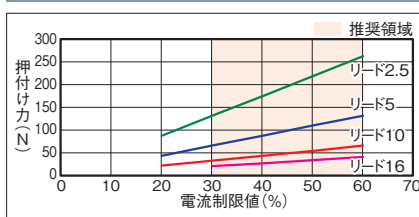
■ストロークと最高速度

リード (mm)	省電力 設定	50~200 (50mm毎)	250 (mm)	300 (mm)
16	無効	800	760	540
	有効	800<560>	760<560>	540
10	無効	700	470	320
	有効	525	470	320
5	無効	350	240	160
	有効	260	240	160
2.5	無効	175<150>	120	85
	有効	135	120	85

(単位はmm/s)

(注) < >内は垂直使用の場合です。

■押付け力と電流制限値の相関図



うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダ

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

寸法図

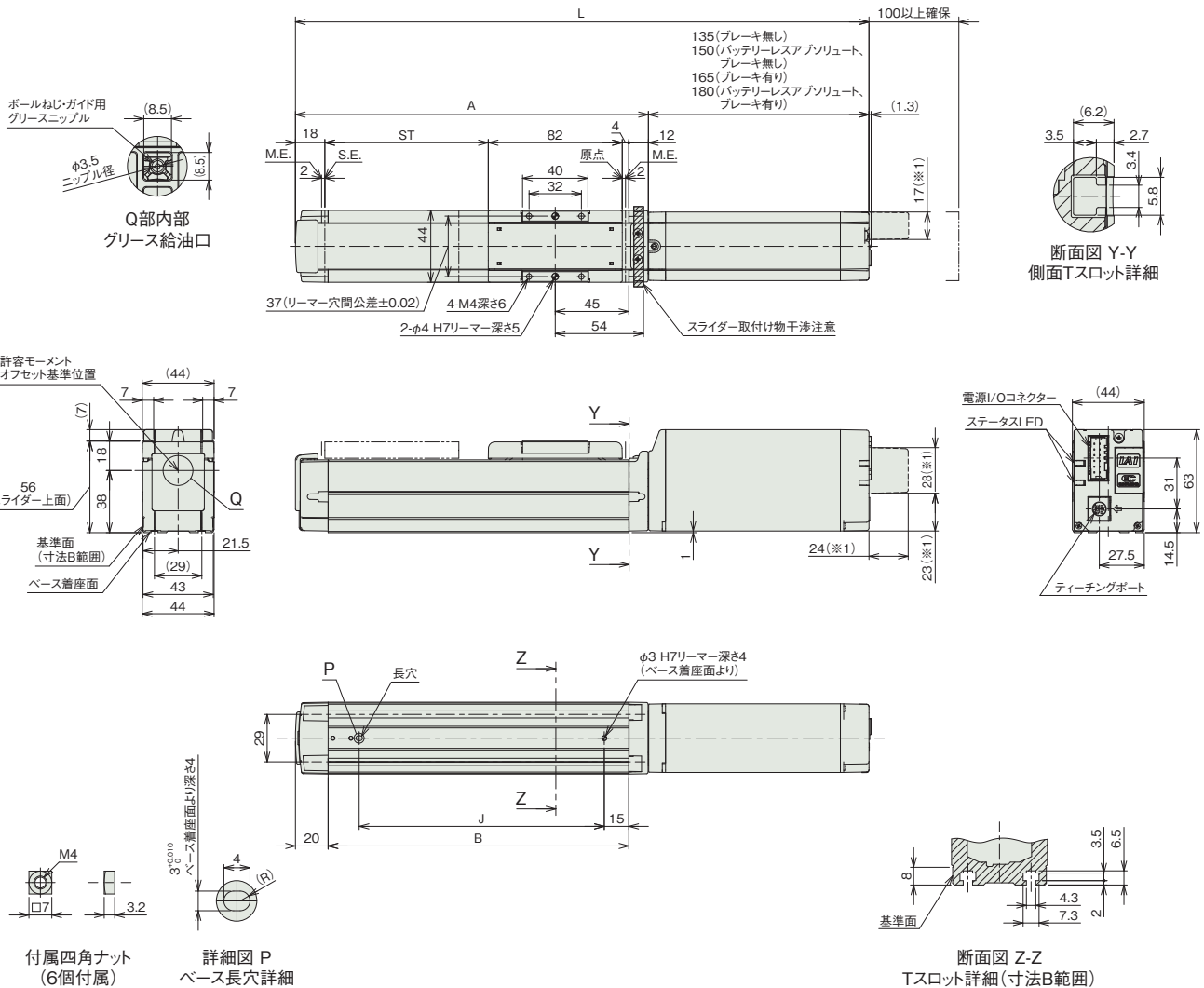
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



■EC-S4

※1 無線通信仕様(オプション)または無線軸動対応仕様(オプション)を選択した場合の寸法となります。
 (注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください
 (注) 下図はモーター取付方向上側(MOT)の場合です。

ST: ストローク
 M.E.: メカニカルエンド
 S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

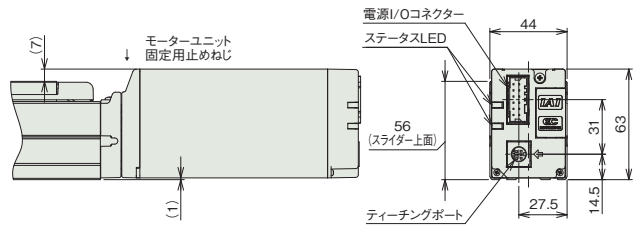
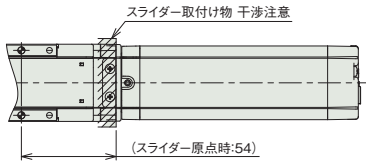
ストローク		50	100	150	200	250	300	
L	インクリメンタル	ブレーキ無し	301	351	401	451	501	551
		ブレーキ有り	331	381	431	481	531	581
	バッテリーレス アプソリュート	ブレーキ無し	316	366	416	466	516	566
		ブレーキ有り	346	396	446	496	546	596
A		166	216	266	316	366	416	
B		134	184	234	284	334	384	
J		100	150	200	250	300	350	

■ストローク別質量

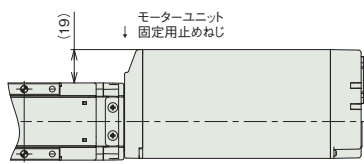
ストローク		50	100	150	200	250	300
質量 (kg)	ブレーキ無し	1.2	1.3	1.5	1.6	1.8	1.9
	ブレーキ有り	1.3	1.5	1.6	1.8	1.9	2.1

うれしい10の
ポイント
アプリケーション
事例
選定
カタログの
見方
注意事項
アクチュエーター
内蔵
コントローラー
制御関連機器
オプション

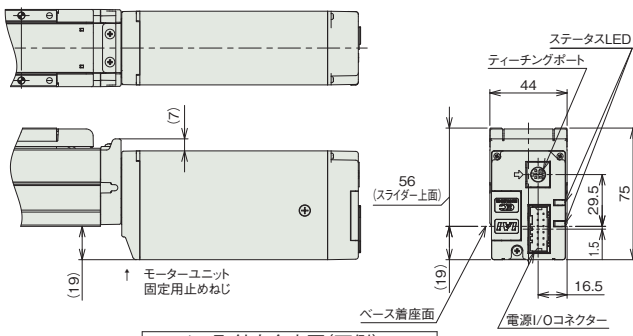
■モーター取付方向変更(オプション)



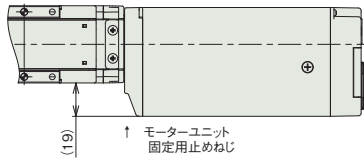
モーター取付方向変更(上側):MOT



モーター取付方向変更(右側):MOR



モーター取付方向変更(下側):MOB



モーター取付方向変更(左側):MOL

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

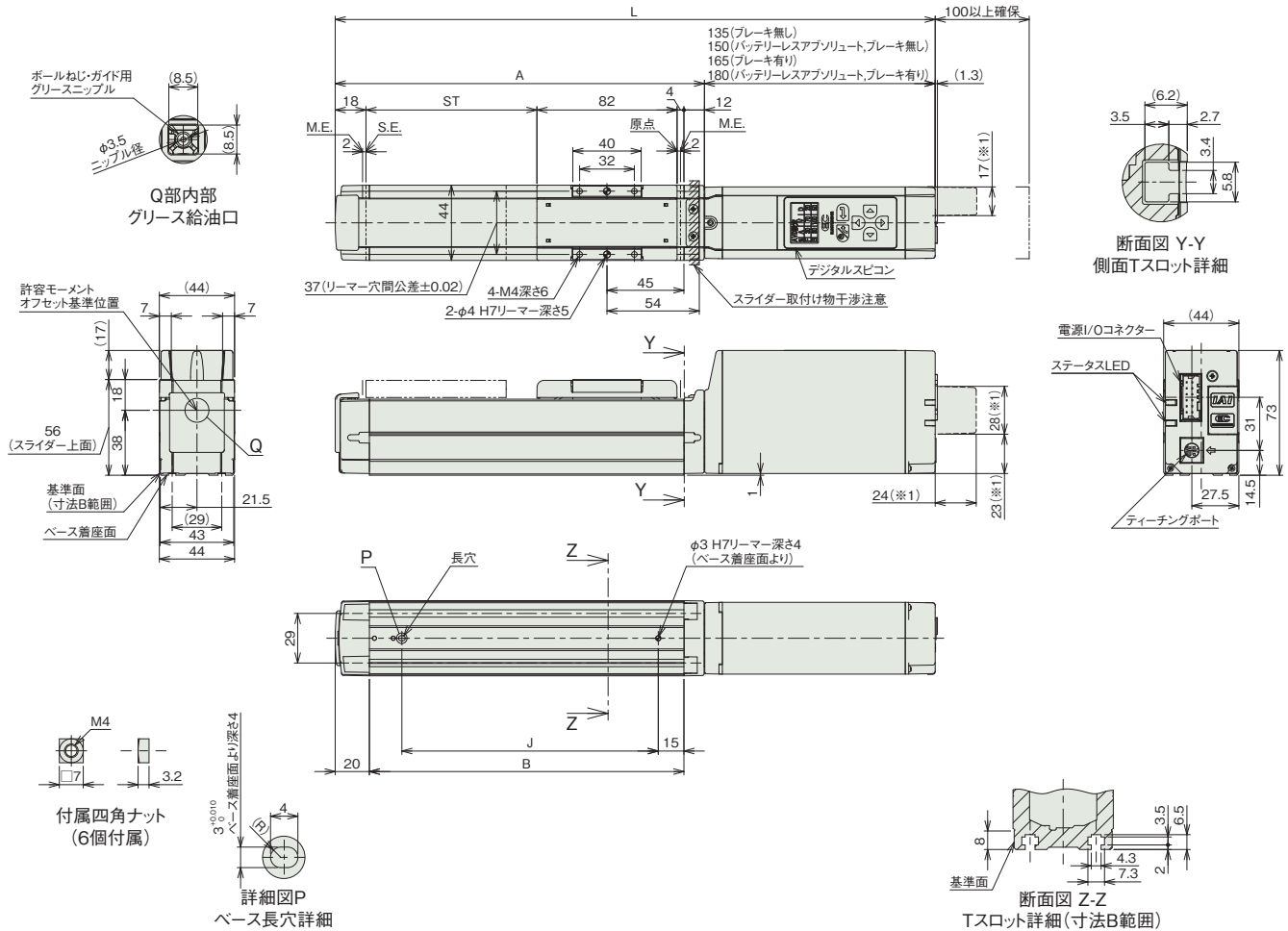
防塵防滴

オプション

■EC-DS4(デジタルスピコン付き)

※1 無線通信仕様(オプション)または無線軸動作対応仕様(オプション)を選択した場合の寸法となります。
 (注) 原点復帰を行った場合は、スライダーがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください
 (注) 下図はモーター取付方向上側(MOT)の場合です。

ST: ストローク
 M.E.: メカニカルエンド
 S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

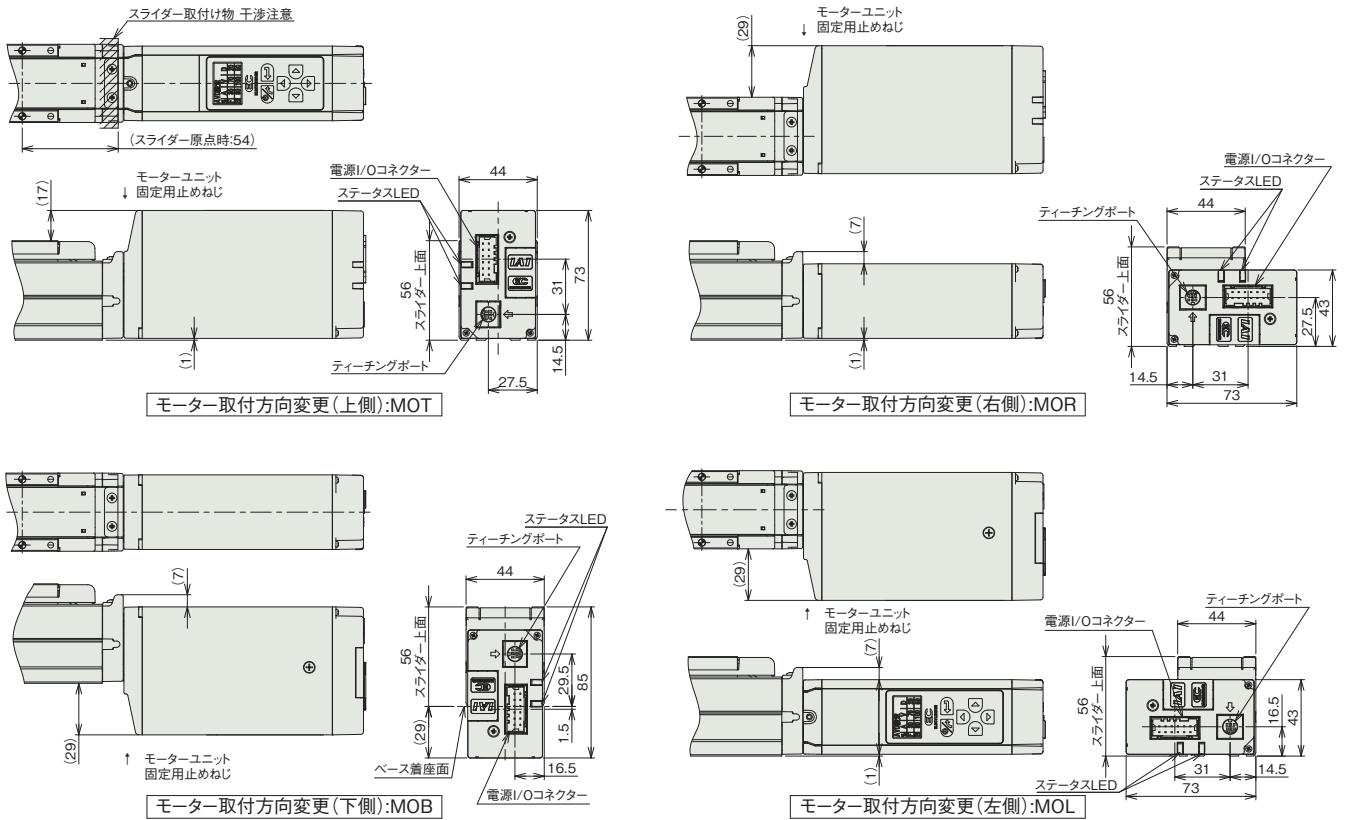
ストローク		50	100	150	200	250	300
L	インクリメンタル	ブレーキ無し	301	351	401	451	501
		ブレーキ有り	331	381	431	481	531
	バッテリーレス アブソリュート	ブレーキ無し	316	366	416	466	516
		ブレーキ有り	346	396	446	496	546
A		166	216	266	316	366	416
B		134	184	234	284	334	384
J		100	150	200	250	300	350

■ストローク別質量

ストローク		50	100	150	200	250	300
質量 (kg)	ブレーキ無し	1.2	1.3	1.5	1.6	1.8	1.9
	ブレーキ有り	1.4	1.5	1.7	1.8	2.0	2.1

うれしい10の
 ポイント
 アプリケーション
 事例
 選定
 カタログの
 見方
 注意事項
 アクチュエーター
 コントローラー
 内蔵
 制御関連機器
 オプション

■モーター取付方向変更(オプション)



うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

コントローラー

制御関連機器

スライダ

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-391ページをご確認ください。

EC-S6

EC-DS6

(デジタルスピコン付き)

簡易防塵

モーター
ストレート

本体幅
60mm

24V
パルス
モーター

型式項目

EC					
シリーズ	タイプ	リード	ストローク	電源・I/Oケーブル長 下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照	オプション 下記オプション 価格表参照
S6	標準	S 20mm H 12mm	50 } 50mm 400		
DS6	デジタルスピコン	M 6mm L 3mm	} 400mm (50mm毎)		



水平

垂直

横立て

天吊り

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	S6	DS6		S6	DS6
50	-	-	250	-	-
100	-	-	300	-	-
150	-	-	350	-	-
200	-	-	400	-	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様(注1)	ACR	2-373	-
プレーキ	B	2-373	-
指定グリース塗布仕様(注2)	G1/G5	2-381	-
フット金具	FT	2-377	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
スライダ一部ローラー仕様(注3)	SR	2-386	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
ダブルスライダ仕様(注2)(注3)(注4)	W	2-111	-
バッテリーレス	WA	2-388	-
アブソリュートエンコーダ仕様	WL	2-388	-
無線通信仕様	WL2	2-388	-
無線軸動作対応仕様			-

(注1) RCON-EC接続仕様(ACR)選択時は、PNP仕様(PN)および電源2系統仕様(TMD2)を選択できません。
 (注2) ダブルスライダ仕様(W)と指定グリース塗布仕様(G1/G5)は、併用できません。
 (注3) スライダ一部ローラー仕様(SR)とダブルスライダ仕様(W)併用時は、スライダ一部ローラー仕様(SR)の金額が2倍になります。
 (注4) 選択できないリードがあります。詳細は2-111ページをご参照ください。

POINT

選定上の注意

- (1) 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。省電力設定を有効にする場合は、メインスペックが変わりますので、詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は1-269ページをご確認ください。
- (3) 使用周囲温度によって、デューティの制限が必要です。詳細は1-280ページをご参照ください。
- (4) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご確認ください。
- (5) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向220mm以下(ダブルスライダ仕様時は440mm以下)です。張出し負荷長は1-16ページの図をご確認ください。
- (6) 取付け物体の重心位置は、張出し距離の1/2以下としてください。張出し距離や負荷モーメントが許容値内であっても、動作中に異常な振動や音などが発生する場合は、動作条件を緩めてご使用ください。

電源・I/Oケーブル長価格表 (標準価格)

標準コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様(注6) (両端コネクタ付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属 (注5)	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	-	-
1~3	1~3m	-	-
4~5	4~5m	-	-
6~7	6~7m	-	-
8~10	8~10m	-	-

(注5) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。
 (注6) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様(注7) (両端コネクタ付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1~S3	1~3m	-	-
S4~S5	4~5m	-	-
S6~S7	6~7m	-	-
S8~S10	8~10m	-	-

(注7) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

うれしい10のポイント
 アプリケーション事例
 選定
 カタログの見方
 注意事項
 アクチュエーター
 コントローラー 内蔵
 制御関連機器
 スライダー
 ロッド/ラジアルシリンダー
 テーブル
 グリッパー
 ロータリー
 ストップ
 クリーン
 防塵防滴
 オプション

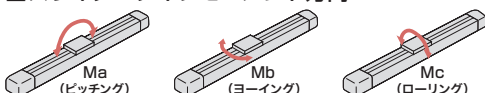
■メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	20	12	6	3	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg) (省電力無効)	15	26	32	40
		最大可搬質量(kg) (省電力有効)	8	14	20	25
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	800	700	450	225
		最低速度(mm/s)	25	15	8	4
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg) (省電力無効)	1	2.5	6	12.5
		最大可搬質量(kg) (省電力有効)	0.75	2	5	10
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	800	700	450	225
		最低速度(mm/s)	25	15	8	4
押付け	定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3	
	最高加減速度(G)	0.5	0.5	0.5	0.5	
ブレーキ	押付け時最大推力(N)	67	112	224	449	
	押付け最高速度(mm/s)	20	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力(kgf)	1	2.5	6	12.5	
ストローク	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	400	400	400	400	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目		内容
駆動方式	ボールねじ φ10mm 転造C10	
繰返し位置決め精度	±0.05mm	
ロスモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)	
ベース	専用アルミ押出材 (A6063S5-T5相当) 黒色アルマイト処理	
リニアガイド	直動無限循環型	
	Ma : 48.5N・m	
	Mb : 69.3N・m	
静的許容モーメント	Mc : 97.1N・m	
	Ma : 11.6N・m	
	Mb : 16.6N・m	
動的許容モーメント (注8)	Mc : 23.3N・m	
	Ma : 11.6N・m	
	Mb : 16.6N・m	
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)	
保護等級	IP20	
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²	
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令	
モーター種類	パルスモーター (□42)	
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート	
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev	
納期	ホームページ[納期照会]に記載	

(注8) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード20

姿勢 速度 (mm/s)	水平				垂直	
	加減速度 (G)					
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	15	10	8	7	1	1
160	15	10	8	7	1	1
320	12	10	8	6	1	1
480	12	9	8	6	1	1
640	12	8	6	5	1	1
800	10	6.5	4.5	3	1	1

リード12

姿勢 速度 (mm/s)	水平				垂直	
	加減速度 (G)					
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	26	18	16	14	2.5	2.5
80	26	18	16	14	2.5	2.5
200	26	18	16	14	2.5	2.5
320	26	18	14	12	2.5	2.5
440	26	18	12	10	2.5	2.5
560	20	12	8	7	2.5	2.5
700	15	9	5	4	2	1

リード6

姿勢 速度 (mm/s)	水平				垂直	
	加減速度 (G)					
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	32	26	24	20	6	6
40	32	26	24	20	6	6
100	32	26	24	20	6	6
160	32	26	24	20	6	6
220	32	26	24	20	6	6
280	32	26	24	15	6	5.5
340	32	20	18	12	5	4.5
400	22	12	11	8	3.5	3.5
450	15	8	6	4	2	2

リード3

姿勢 速度 (mm/s)	水平				垂直	
	加減速度 (G)					
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	40	35	35	35	12.5	12.5
50	40	35	35	35	12.5	12.5
80	40	35	35	30	12.5	12.5
110	40	35	35	30	12.5	12.5
140	40	35	35	28	12.5	12.5
170	40	32	32	24	12.5	12
200	35	28	23	20	10	9
225	28	20	16	12	6	

■省電力設定有効 可搬質量の単位はkgです。

リード20

姿勢 速度 (mm/s)	水平			垂直
	加減速度 (G)			
	0.3	0.7	0.3	0.3
0	8	5	0.75	
160	8	5	0.75	
320	8	5	0.75	
480	8	4	0.75	
640	6	3	0.75	
800	4	1.5	0.75	

リード12

姿勢 速度 (mm/s)	水平			垂直
	加減速度 (G)			
	0.3	0.7	0.3	0.3
0	14	10	2	
80	14	10	2	
200	14	10	2	
320	14	10	2	
440	11	7	1.5	
560	7	2.5	1	
680	4	1	0.5	

リード6

姿勢 速度 (mm/s)	水平			垂直
	加減速度 (G)			
	0.3	0.7	0.3	0.3
0	20	14	5	
40	20	14	5	
100	20	14	5	
160	20	14	5	
220	16	14	4	
280	13	7	2.5	
340	10	1	1	

リード3

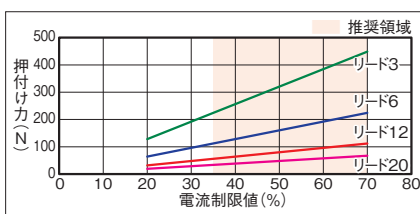
姿勢 速度 (mm/s)	水平			垂直
	加減速度 (G)			
	0.3	0.7	0.3	0.3
0	25	22	10	
20	25	22	10	
50	25	22	10	
80	25	22	10	
110	20	14	8	
140	15	11	5	
170	11	9	2	

■ストロークと最高速度

リード (mm)	省電力設定	50~200 (50mm毎)	250 (mm)	300 (mm)	350 (mm)	400 (mm)
		無効	800	727	566	
20	有効	800	727	566		
	無効	700	521	392	305	
12	有効	680	521	392	305	
	無効	450	371	265	199	155
6	有効	340	265	199	155	
	無効	225	188	134	100	78
3	有効	170	134	100	78	

(単位はmm/s)

■押付け力と電流制限値の相関図



うれしい10の
ポイント
アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダ

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

寸法図

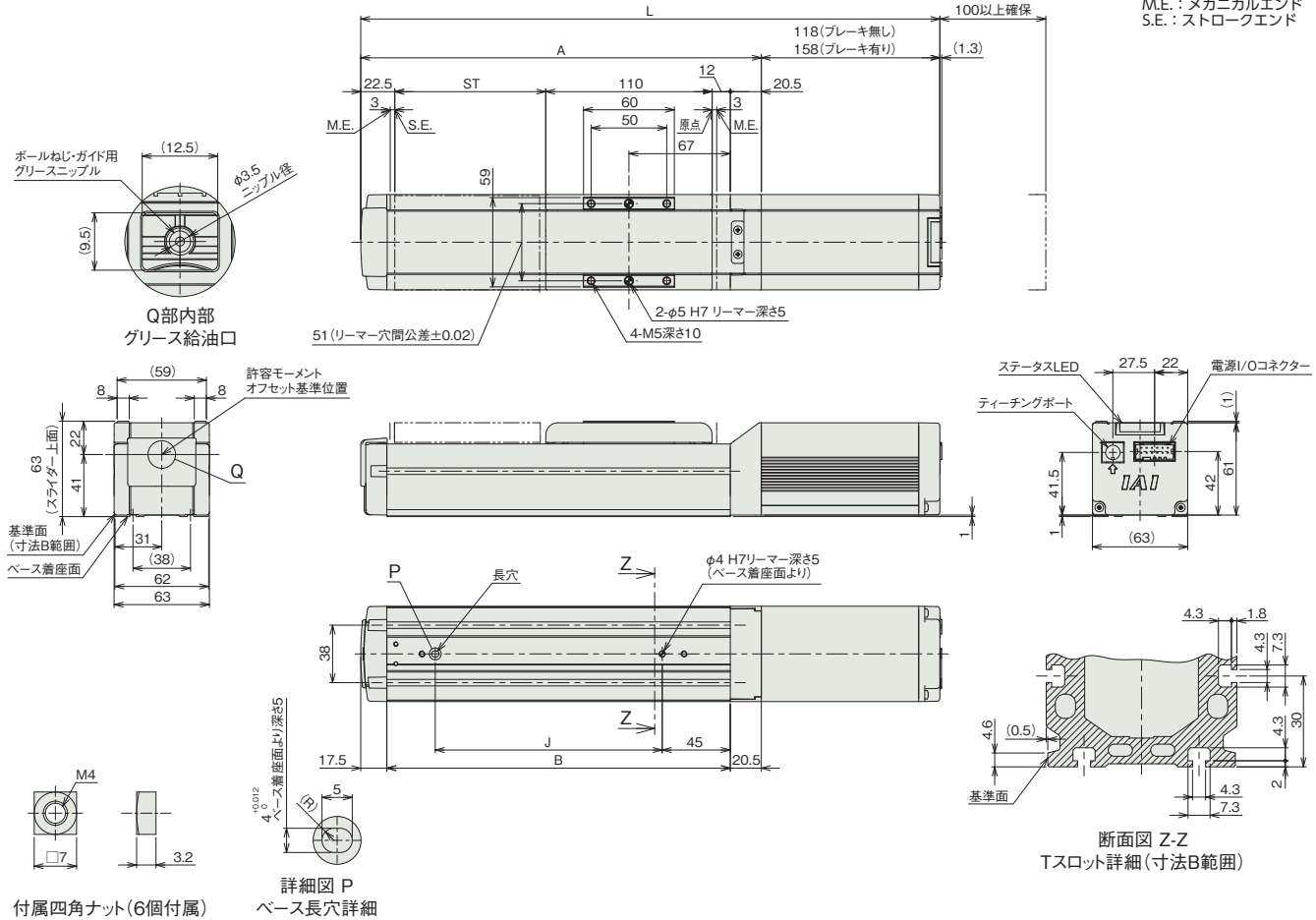
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



■EC-S6

(注) 原点復帰を行った場合は、スライダーがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。

ST : ストローク
M.E. : メカニカルエンド
S.E. : ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	
L	ブレーキ無し	333	383	433	483	533	583	633	683
	ブレーキ有り	373	423	473	523	573	623	673	723
A	215	265	315	365	415	465	515	565	
B	177	227	277	327	377	427	477	527	
J	100	150	200	250	300	350	400	450	

■ストローク別質量

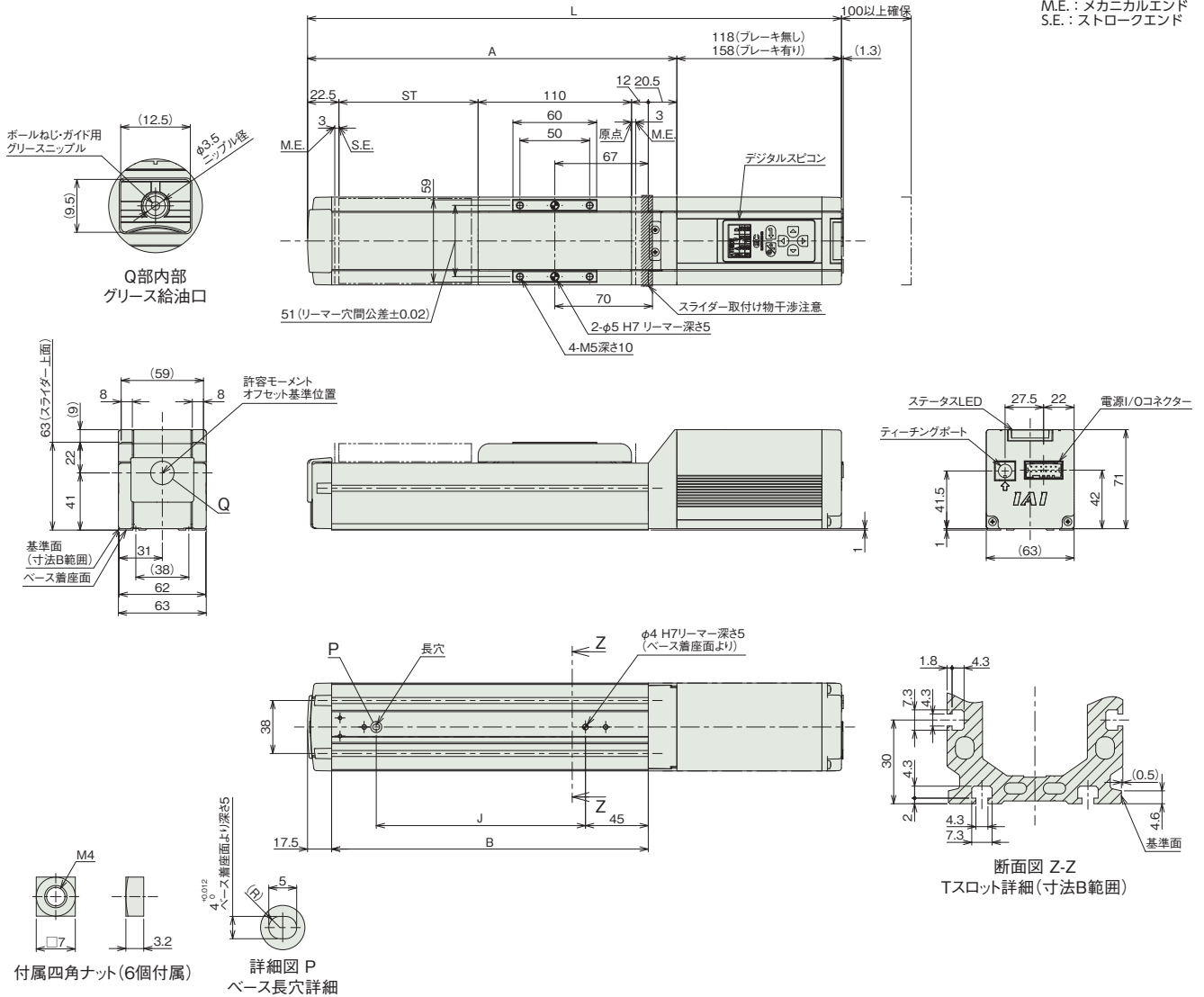
ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	
質量 (kg)	ブレーキ無し	1.8	2.0	2.2	2.4	2.6	2.8	3.0	3.2
	ブレーキ有り	2.0	2.2	2.4	2.6	2.8	3.0	3.2	3.4

うれしい10のポイント
アプリケーション事例
選定
カタログの
見方
注意事項
アフターサービス
コントローラー
制動関連機器
スライダー
ロッド/ラジアルシリンダー
テーブル
グリッパー
ロータリー
ストッパー
クリーン
防塵防滴
オプション

■EC-DS6(デジタルスピコン付き)

(注) 原点復帰を行った場合は、スライダーがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	
L	ブレーキ無し	333	383	433	483	533	583	633	683
	ブレーキ有り	373	423	473	523	573	623	673	723
A	215	265	315	365	415	465	515	565	
B	177	227	277	327	377	427	477	527	
J	100	150	200	250	300	350	400	450	

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	
質量 (kg)	ブレーキ無し	1.8	2.0	2.2	2.4	2.6	2.8	3.0	3.2
	ブレーキ有り	2.1	2.3	2.5	2.7	2.9	3.1	3.3	3.5

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

■メインスペック(ダブルスライダー仕様)

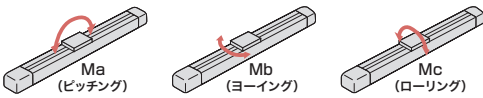
項目		内容			
リード	ボールねじリード(mm)	12	6	3	
	可搬質量	最大可搬質量(kg)(省電力無効)	24	30	38
		最大可搬質量(kg)(省電力有効)	12	18	23
		最高速度(mm/s)	700	450	225
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	15	8	4
定格加減速度(G)		0.3	0.3	0.3	
最高加減速度(G)		1	1	1	
可搬質量		最大可搬質量(kg)(省電力無効)	-	4	10
	最大可搬質量(kg)(省電力有効)	-	3	8	
	最高速度(mm/s)	-	340	200	
	最低速度(mm/s)	-	8	4	
	定格加減速度(G)	-	0.3	0.3	
速度/加減速度	最高加減速度(G)	-	0.5	0.5	
	押付け時最大推力(N)	112	224	449	
	押付け時最高速度(mm/s)	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ			
	ブレーキ保持力(kgf)	2.5	6	12.5	
ストローク	最小呼びストローク(mm)	200	200	200	
	最小有効ストローク(mm)	50	50	50	
	最大呼びストローク(mm)	400	400	400	
	最大有効ストローク(mm)	250	250	250	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ10mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロストモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
ベース	専用アルミ押出材(A6063SS-T5相当) 黒色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
	Ma: 364 N・m
	Mb: 520 N・m
静的許容モーメント	Mc: 129 N・m
	Ma: 106 N・m
	Mb: 152 N・m
動的許容モーメント(注9)	Mc: 37.9 N・m
	Ma: 106 N・m
	Mb: 152 N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター(□42)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注9) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

(注) 呼びストローク：型式に掲載するストローク
有効ストローク：実際に動作可能なストローク
(注) リード12は垂直設置できません。

■スライダータイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表(ダブルスライダー仕様)

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード12

姿勢	水平					垂直				
	加速度(G)					加速度(G)				
速度(mm/s)	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	24	16	14	12						
80	24	16	14	12						
200	24	16	14	12						
320	24	16	10	8						
440	20	12	8	6						
560	12	6	4	2						
700	5	1								

リード6

姿勢	水平					垂直				
	加速度(G)					加速度(G)				
速度(mm/s)	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	30	24	22	18	4	4				
40	30	24	22	18	4	4				
100	30	24	22	18	4	4				
160	30	24	22	18	4	4				
220	30	24	20	16	4	4				
280	28	22	18	10	3	3				
340	20	12	10	6	1	1				
400	6	4	1							
450	1									

リード3

姿勢	水平					垂直				
	加速度(G)					加速度(G)				
速度(mm/s)	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	38	33	33	33	10	10				
50	38	33	33	33	10	10				
80	38	33	33	28	10	10				
110	38	33	33	28	10	10				
140	38	33	30	26	10	10				
170	36	28	26	20	8	8				
200	30	22	14	9	3	2				
225	15	4	1							

■省電力設定有効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード12

姿勢	水平			垂直		
	加速度(G)			加速度(G)		
速度(mm/s)	0.3	0.7	0.3	0.3	0.7	0.3
0	12	8				
80	12	8				
200	12	8				
320	12	8				
440	9	3				
560	2					

リード6

姿勢	水平			垂直		
	加速度(G)			加速度(G)		
速度(mm/s)	0.3	0.7	0.3	0.3	0.7	0.3
0	18	12	3			
40	18	12	3			
100	18	12	3			
160	18	12	3			
220	14	12	2			
280	8	4				
340	1					

リード3

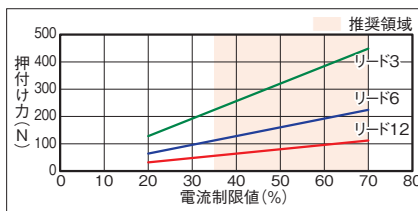
姿勢	水平			垂直		
	加速度(G)			加速度(G)		
速度(mm/s)	0.3	0.7	0.3	0.3	0.7	0.3
0	23	20	8			
20	23	20	8			
50	23	20	8			
80	23	20	8			
110	18	12	6			
140	12	8	3			
170	8	4	1			

■ストロークと最高速度(ダブルスライダー仕様)

リード	呼びストローク 有効ストローク 省電力設定	200	250	300	350	400
		(mm)	(mm)	(mm)	(mm)	(mm)
12	無効	700				
	有効	560				
6	無効	450<340>		371<340>		
	有効	340<220>				
3	無効	225<200>		188		
	有効	170				

(単位はmm/s)

■押付け力と電流制限値の相関図(ダブルスライダー仕様)



(注) シングルスライダー仕様と同じ値です。

(注) <>内は垂直使用の場合です。
(注) 呼びストローク：型式に掲載するストローク
有効ストローク：実際に動作可能なストローク

■寸法図(ダブルスライダー仕様)

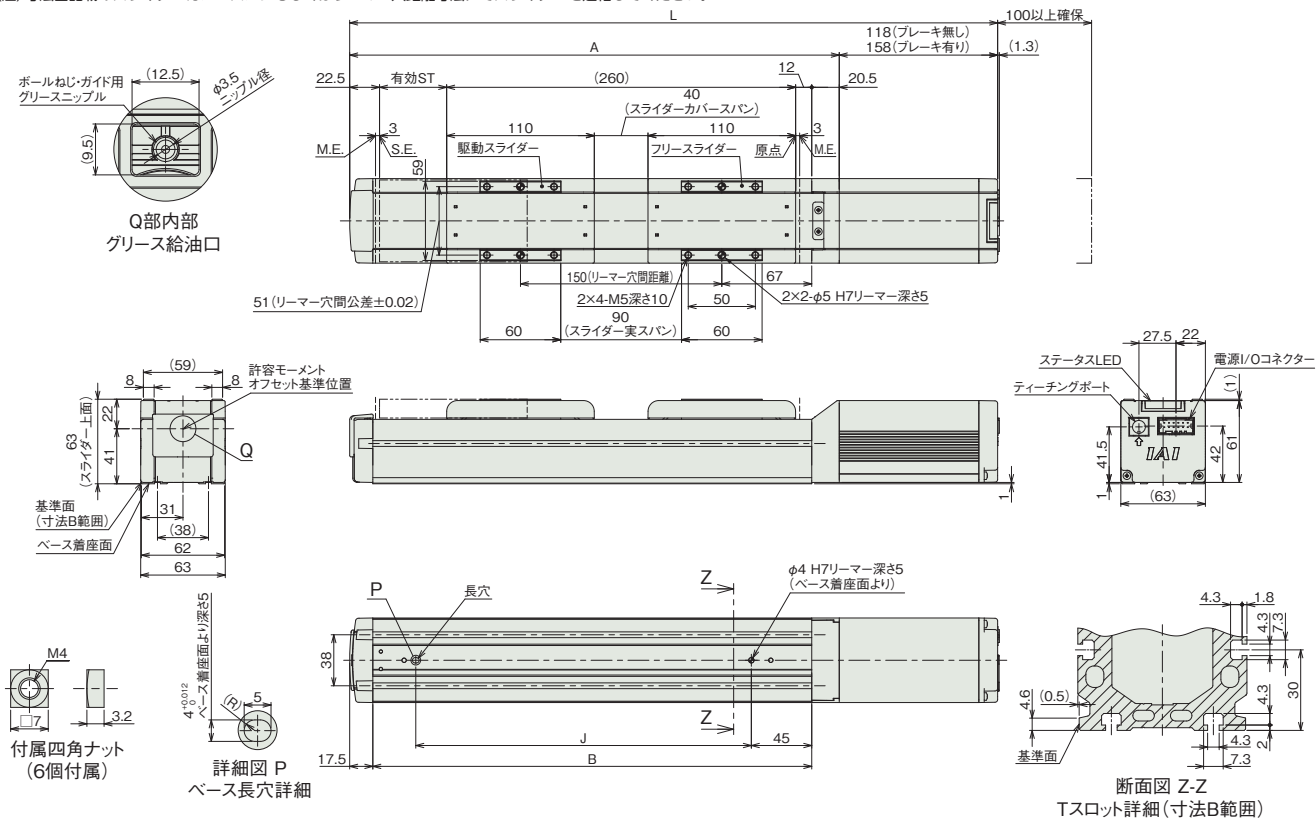
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD
3次元 CAD

■EC-(D)S6(ダブルスライダー仕様)

(注) 原点復帰を行った場合は、スライダーがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) デジタルスピコン付きの場合は、モーター部の外観が異なります。詳細はデジタルスピコン付きシングルスライダーの外観図をご参照ください。
(注) 寸法図記載のスライダーカーパスパンもしくはリマー穴距離寸法にてスライダーを連結してください。

ST : ストローク
M.E. : メカニカルエンド
S.E. : ストロークエンド



■ストローク別寸法

呼びストローク	200	250	300	350	400	
有効ストローク	50	100	150	200	250	
L	ブレーキ無し	483	533	583	633	683
	ブレーキ有り	523	573	623	673	723
A	365	415	465	515	565	
B	327	377	427	477	527	
J	250	300	350	400	450	

■ストローク別質量

呼びストローク	200	250	300	350	400		
有効ストローク	50	100	150	200	250		
質量 (kg)	デジタルスピコン無し	ブレーキ無し	2.67	2.87	3.07	3.27	3.47
		ブレーキ有り	2.87	3.07	3.27	3.47	3.67
	デジタルスピコン有り	ブレーキ無し	2.67	2.87	3.07	3.27	3.47
		ブレーキ有り	2.97	3.17	3.37	3.57	3.77

(注) シングルスライダー仕様に追加スライダー0.27kgを加えた質量です。

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-391ページをご確認ください。

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクセサリ

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

EC-S7

EC-DS7

(デジタルスピコン付き)

簡易防塵

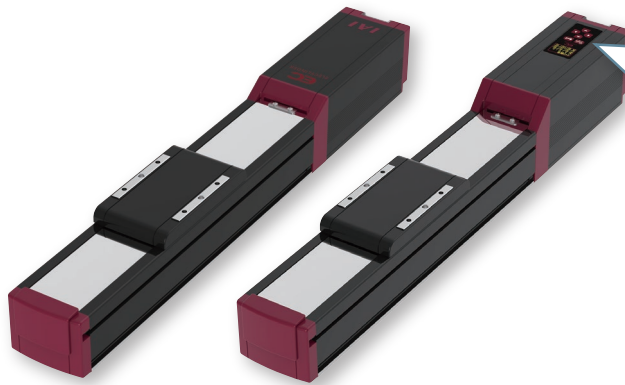
モーター
ストレート

本体幅
70mm

24v
パルス
モーター

型式項目

EC					
シリーズ	タイプ	リード	ストローク	電源・I/Oケーブル長 下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照	オプション 下記オプション 価格表参照
S7 DS7	標準 デジタルスピコン	S 24mm H 16mm M 8mm L 4mm	50 } 50mm 500 } 500mm (50mm毎)		



水平

垂直

横立

天吊り

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	S7	DS7		S7	DS7
50	-	-	300	-	-
100	-	-	350	-	-
150	-	-	400	-	-
200	-	-	450	-	-
250	-	-	500	-	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様(注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
指定グリース塗布仕様(注2)	G1/G5	2-381	-
フット金具	FT	2-377	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
スライダ部ローラー仕様(注3)	SR	2-386	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
ダブルスライダ仕様(注2)(注3)(注4)	W	2-117	-
パッテリレス	WA	2-388	-
アブソリュートエンコーダ仕様	WL	2-388	-
無線通信仕様	WL2	2-388	-
無線軸動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様(ACR)選択時は、PNP仕様(PN)および電源2系統仕様(TMD2)を選択できません。
 (注2) ダブルスライダ仕様(W)と指定グリース塗布仕様(G1/G5)は、併用できません。
 (注3) スライダ部ローラー仕様(SR)とダブルスライダ仕様(W)併用時は、スライダ部ローラー仕様(SR)の金額が2倍になります。
 (注4) 選択できないリードがあります。詳細は2-117ページをご参照ください。

POINT

選定上の注意

- 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。省電力設定を有効にする場合は、メインスペックが変わりますので、詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は1-269ページをご確認ください。
- 使用周囲温度によって、デューティの制限が必要です。詳細は1-280ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご確認ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向280mm以下(ダブルスライダ仕様時は560mm以下)です。張出し負荷長は1-16ページの図をご確認ください。
- 取付け物体の重心位置は、張出し距離の1/2以下としてください。張出し距離や負荷モーメントが許容値内であっても、動作中に異常な振動や音などが発生する場合は、動作条件を緩めてご使用ください。

電源・I/Oケーブル長価格表 (標準価格)

標準コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様(注6) (両端コネクタ付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	- (注5)	-
1~3	1~3m	-	-
4~5	4~5m	-	-
6~7	6~7m	-	-
8~10	8~10m	-	-

(注5) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。
 (注6) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様(注7) (両端コネクタ付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1~S3	1~3m	-	-
S4~S5	4~5m	-	-
S6~S7	6~7m	-	-
S8~S10	8~10m	-	-

(注7) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクセサリ

内蔵
コンローラー

制御関連機器

スライダ

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

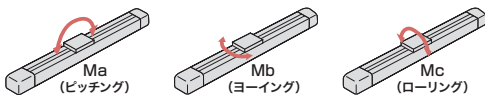
■メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	24	16	8	4	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)(省電力無効)	37	46	51	51
		最大可搬質量(kg)(省電力有効)	18	35	40	40
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	860	700	420	210
		最低速度(mm/s)	30	20	10	5
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)(省電力無効)	3	8	16	19
		最大可搬質量(kg)(省電力有効)	2	5	10	15
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	860	700	420	175
		最低速度(mm/s)	30	20	10	5
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
押付け	押付け時最大推力(N)	139	209	418	836	
	押付け最高速度(mm/s)	20	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力(kgf)	3	8	16	19	
ストローク	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	500	500	500	500	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ12mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロスモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
ベース	専用アルミ押出材(A6063S5-T5相当) 黒色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
	Ma: 79.7N・m Mb: 114N・m
静的許容モーメント	Mc: 157N・m
	Ma: 17.7N・m Mb: 25.3N・m Mc: 34.9N・m
動的許容モーメント(注8)	
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター(□56)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注8) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード24

姿勢 速度 (mm/s)	水平				垂直	
	加減速度(G)					
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	37	22	16	14	3	3
200	37	22	16	14	3	3
420	34	20	16	14	3	3
640	20	15	10	9	3	3
860	12	10	7	4	3	2.5

リード16

姿勢 速度 (mm/s)	水平				垂直	
	加減速度(G)					
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	46	35	28	27	8	8
140	46	35	28	27	8	8
280	46	35	25	24	8	8
420	34	25	15	10	5	4.5
560	20	15	10	6	4	3
700	15	10	5	3	3	2

リード8

姿勢 速度 (mm/s)	水平				垂直	
	加減速度(G)					
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	51	45	40	40	16	16
70	51	45	40	40	16	16
140	51	40	38	35	16	16
210	51	35	30	24	10	9.5
280	40	28	20	15	8	7
350	30	9	4		5	4
420	7				2	

リード4

姿勢 速度 (mm/s)	水平				垂直	
	加減速度(G)					
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	51	45	40	40	19	19
35	51	45	40	40	19	19
70	51	45	40	40	19	19
105	51	45	40	35	19	19
140	45	35	30	25	14	12
175	30	18			9	7.5
210	6					

■省電力設定有効

可搬質量の単位はkgです。

リード24

姿勢 速度 (mm/s)	水平			垂直
	加減速度(G)			
	0.3	0.7	0.3	0.3
0	18	10	2	
200	18	10	2	
420	18	10	2	
640	10	2	1	
800	5	0.5	0.5	

リード16

姿勢 速度 (mm/s)	水平			垂直
	加減速度(G)			
	0.3	0.7	0.3	
0	35	20	5	
140	35	20	5	
280	25	12	3	
420	15	6	1.5	
560	7	0.5	0.5	

リード8

姿勢 速度 (mm/s)	水平			垂直
	加減速度(G)			
	0.3	0.7	0.3	
0	40	25	10	
70	40	25	10	
140	40	25	7	
210	25	14	4	
280	10	1	1.5	

リード4

姿勢 速度 (mm/s)	水平			垂直
	加減速度(G)			
	0.3	0.7	0.3	
0	40	30	15	
35	40	30	15	
70	40	30	15	
105	40	30	8	
140	15	6	2	

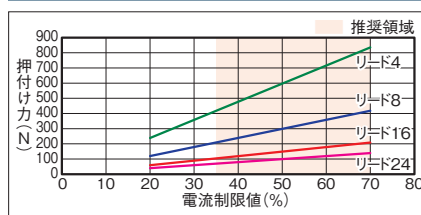
■ストロークと最高速度

リード (mm)	省電力設定	50~300 (50mm毎)	350 (mm)	400 (mm)	450 (mm)	500 (mm)
		24	無効	860	774	619
	有効	800	774	619	506	
16	無効	700	631	492	395	323
	有効	560	631	492	395	323
8	無効	420	322	251	200	164
	有効	280	322	251	200	164
4	無効	210<175>	163	126	101	83
	有効	140	163	126	101	83

(単位はmm/s)

(注) < >内は垂直使用の場合です。

■押付け力と電流制限値の相関図



寸法図

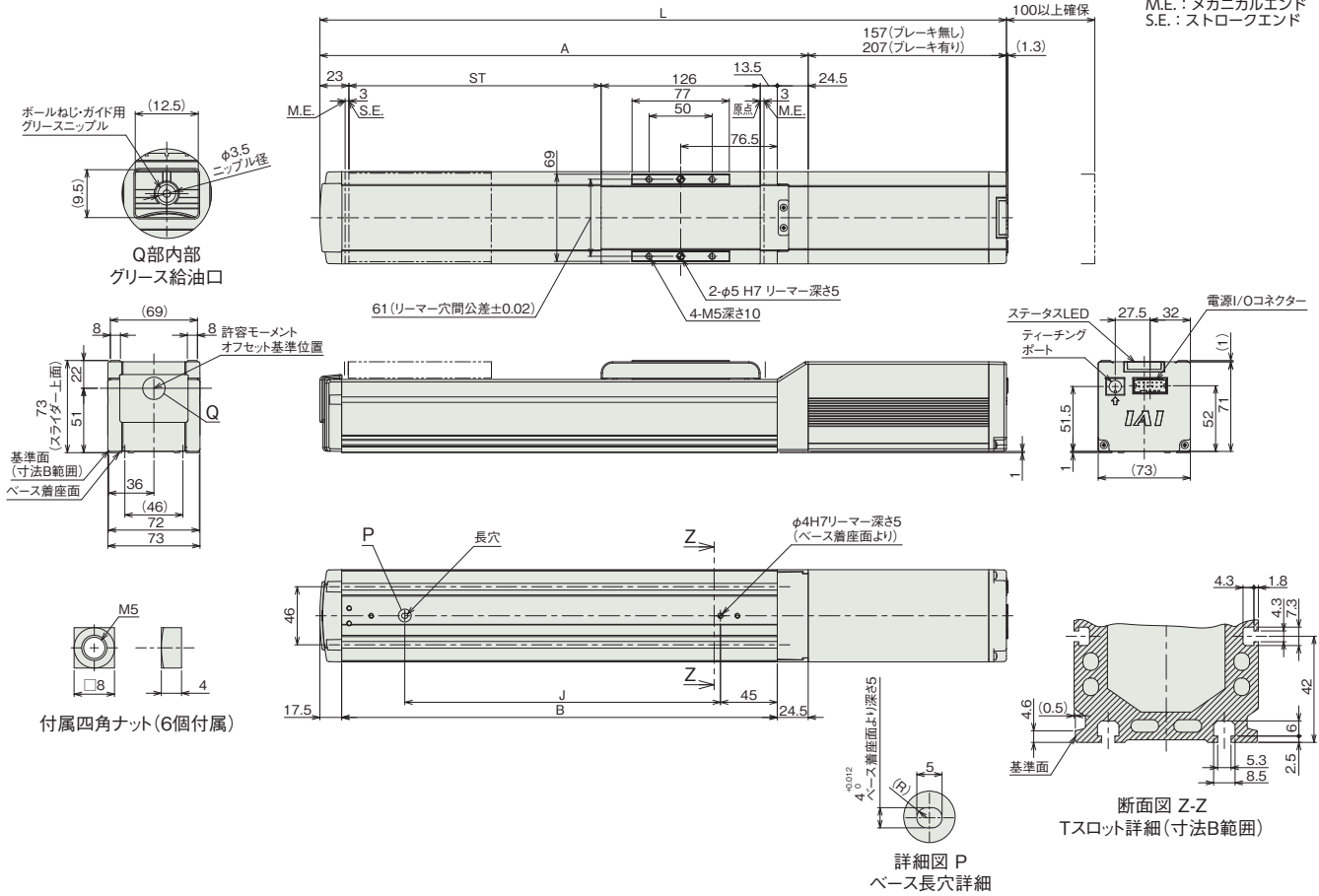
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



■EC-S7

(注) 原点復帰を行った場合は、スライダーがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
L	ブレーキ無し	394	444	494	544	594	644	694	744	794	844
	ブレーキ有り	444	494	544	594	644	694	744	794	844	894
A		237	287	337	387	437	487	537	587	637	687
B		195	245	295	345	395	445	495	545	595	645
J		100	150	200	250	300	350	400	450	500	550

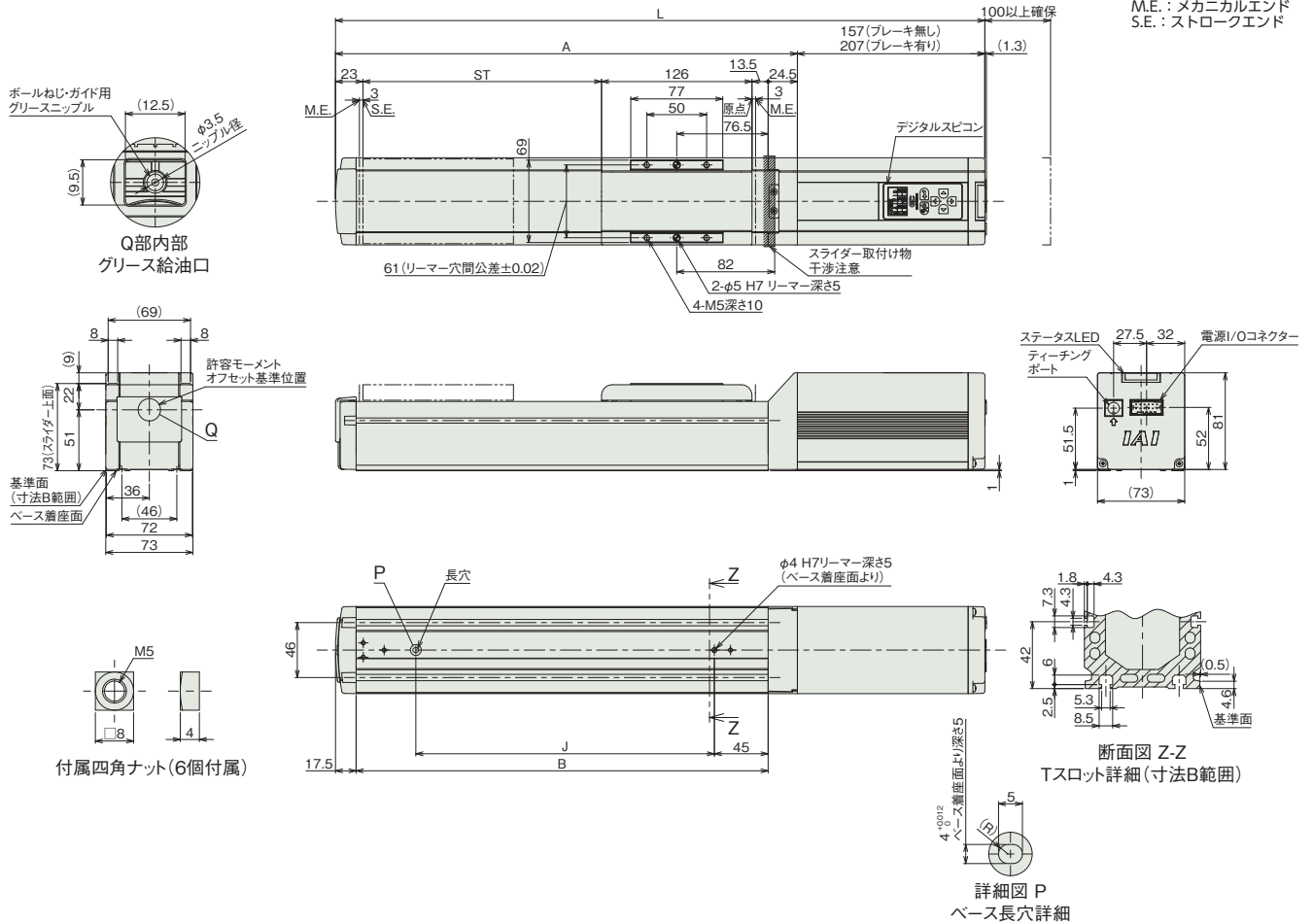
■ストローク別質量

ストローク		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
質量 (kg)	ブレーキ無し	3.4	3.6	3.9	4.2	4.4	4.7	5.0	5.2	5.5	5.8
	ブレーキ有り	3.8	4.1	4.4	4.6	4.9	5.2	5.4	5.7	6.0	6.2

うれしい10の
ポイント
アプリケーション
事例
選定
カタログの
見方
注意事項
アクチュエーター
内蔵
コントローラー
制御関連機器

■EC-DS7<デジタルスピコン付き>

(注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	
L	ブレーキ無し	394	444	494	544	594	644	694	744	794	844
	ブレーキ有り	444	494	544	594	644	694	744	794	844	894
A	237	287	337	387	437	487	537	587	637	687	
B	195	245	295	345	395	445	495	545	595	645	
J	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	
質量 (kg)	ブレーキ無し	3.5	3.7	4.0	4.3	4.5	4.8	5.1	5.3	5.6	5.9
	ブレーキ有り	4.1	4.3	4.6	4.9	5.1	5.4	5.7	5.9	6.2	6.5

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

■メインスペック(ダブルスライダー仕様)

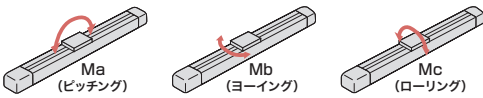
項目		内容			
リード	ボールねじリード(mm)	16	8	4	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)(省電力無効)	44	49	49
		最大可搬質量(kg)(省電力有効)	33	38	38
	最高速度(mm/s)	560	420	175	
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	20	10	5
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3
最高加減速度(G)		1	1	1	
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)(省電力無効)	-	14	17
		最大可搬質量(kg)(省電力有効)	-	8	13
	最高速度(mm/s)	-	350	175	
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	-	10	5
		定格加減速度(G)	-	0.3	0.3
最高加減速度(G)		-	0.5	0.5	
押付け	押付け時最大推力(N)	209	418	836	
	押付け最高速度(mm/s)	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ			
	ブレーキ保持力(kgf)	8	16	19	
	最小呼びストローク(mm)	200	200	200	
ストローク	最小有効ストローク(mm)	50	50	50	
	最大呼びストローク(mm)	500	500	500	
	最大有効ストローク(mm)	350	350	350	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ12mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロストモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
ベース	専用アルミ押出材(A6063S5-T5相当) 黒色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
	Ma: 441 N・m
	Mb: 630 N・m
静的許容モーメント	Mc: 209 N・m
	Ma: 119 N・m
	Mb: 171 N・m
動的許容モーメント(注9)	Mc: 56.7 N・m
	Ma: 119 N・m
	Mb: 171 N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター(□56)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注9) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

(注) 呼びストローク：型式に掲載するストローク
有効ストローク：実際に動作可能なストローク
(注) リード16は垂直設置できません。

■スライダータイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表(ダブルスライダー仕様)

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード16

姿勢 速度 (mm/s)	水平				垂直	
	加速度(G)					
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	44	33	26	25		
140	44	33	26	25		
280	44	32	22	20		
420	30	20	10	6		
560	10	6	4	2		

リード8

姿勢 速度 (mm/s)	水平				垂直	
	加速度(G)					
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	49	43	38	38	14	14
70	49	43	38	38	14	14
140	49	38	36	33	14	14
210	49	33	28	20	8	7
280	36	24	16	10	5	4
350	14	4	1	1		
420	3					

リード4

姿勢 速度 (mm/s)	水平				垂直	
	加速度(G)					
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	49	43	38	38	17	17
35	49	43	38	38	17	17
70	49	43	38	38	17	17
105	49	43	38	33	17	17
140	40	30	25	20	9	7
175	25	8			4	1

■省電力設定有効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード16

姿勢 速度 (mm/s)	水平		垂直
	加速度(G)		
	0.3	0.7	0.3
0	33	18	
140	33	18	
280	23	10	
420	10	3	

リード8

姿勢 速度 (mm/s)	水平		垂直
	加速度(G)		
	0.3	0.7	0.3
0	38	23	8
70	38	23	8
140	38	23	5
210	20	10	2
280	5		

リード4

姿勢 速度 (mm/s)	水平		垂直
	加速度(G)		
	0.3	0.7	0.3
0	38	28	13
35	38	28	13
70	38	28	13
105	36	26	4
140	6		

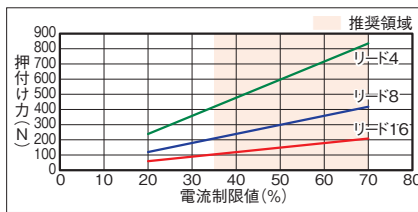
■ストロークと最高速度(ダブルスライダー仕様)

リード	呼びストローク	200~300	350	400	450	500
	有効ストローク	50~150	200	250	300	350
	省電力設定	(50mm毎)	(mm)	(mm)	(mm)	(mm)
16	無効	560				
	有効	420				
8	無効	420<350>				322
	有効	280<210>				
4	無効	175				
	有効	140<105>				

(単位はmm/s)

(注) <>内は垂直使用の場合です。
(注) 呼びストローク：型式に掲載するストローク
有効ストローク：実際に動作可能なストローク

■押付け力と電流制限値の相関図(ダブルスライダー仕様)



(注) シングルスライダー仕様と同じ値です。

■寸法図(ダブルスライダー仕様)

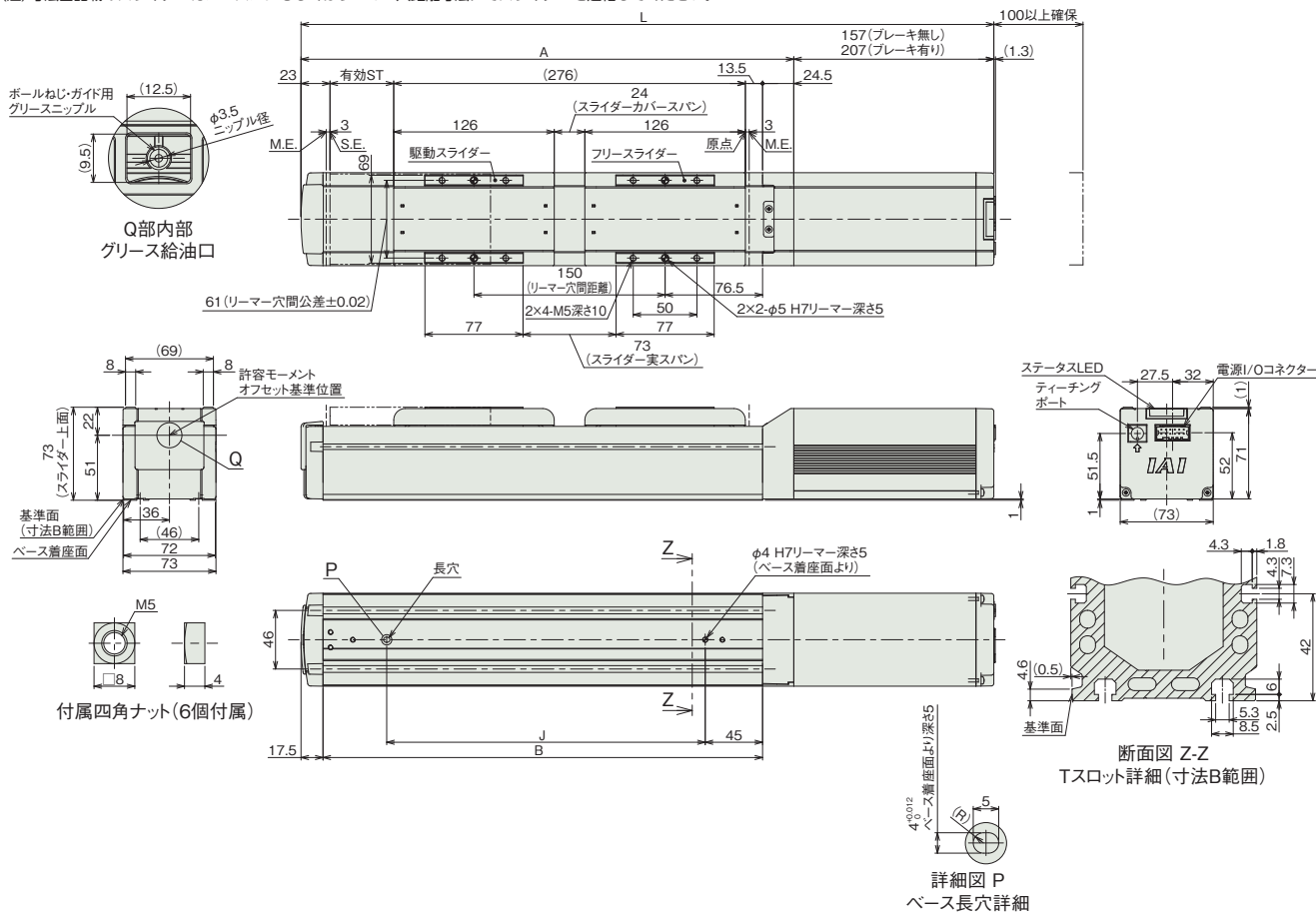
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD
3次元 CAD

■EC-(D)S7(ダブルスライダー仕様)

(注) 原点復帰を行った場合は、スライダーがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) デジタルスピコン付きの場合は、モーター部の外觀が異なります。詳細はデジタルスピコン付きシングルスライダーの外観図をご参照ください。
(注) 寸法図記載のスライダーカーパスパンもしくはリマー穴距離寸法にてスライダーを連結してください。

ST : ストローク
M.E. : メカニカルエンド
S.E. : ストロークエンド



■ストローク別寸法

	呼びストローク	200	250	300	350	400	450	500
	有効ストローク	50	100	150	200	250	300	350
L	ブレーキ無し	544	594	644	694	744	794	844
	ブレーキ有り	594	644	694	744	794	844	894
	A	387	437	487	537	587	637	687
	B	345	395	445	495	545	595	645
	J	250	300	350	400	450	500	550

■ストローク別質量

	呼びストローク	200	250	300	350	400	450	500	
	有効ストローク	50	100	150	200	250	300	350	
質量 (kg)	デジタルスピコン無し	ブレーキ無し	4.65	4.85	5.15	5.45	5.65	5.95	6.25
		ブレーキ有り	5.05	5.35	5.65	5.85	6.15	6.45	6.65
	デジタルスピコン有り	ブレーキ無し	4.75	4.95	5.25	5.55	5.75	6.05	6.35
		ブレーキ有り	5.35	5.55	5.85	6.15	6.35	6.65	6.95

(注) シングルスライダー仕様に追加スライダー0.45kgを加えた質量です。



■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-391ページをご確認ください。

EC-S6□AH

EC-DS6□AH

(デジタルスピコン付き)

簡易防塵  モーター
ストレート  本体幅
60mm  24V
パルス
モーター

■型式項目

EC	シリーズ	タイプ	リード	仕様	ストローク	電源・I/Oケーブル長 下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照	オプション 下記オプション 価格表参照
	S6	標準	S 20mm	AH 高剛性	50 ? 800		
	DS6	デジタルスピコン	H 12mm M 6mm L 3mm		50mm ? 800mm (50mm毎)		



CE RoHS 10

水平  垂直  横立  天吊 

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	S6□AH	DS6□AH		S6□AH	DS6□AH
50	-	-	450	-	-
100	-	-	500	-	-
150	-	-	550	-	-
200	-	-	600	-	-
250	-	-	650	-	-
300	-	-	700	-	-
350	-	-	750	-	-
400	-	-	800	-	-

■オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様(注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
指定グリース塗布仕様(注2)(注3)	G1/G5	2-381	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
スライダ一部ローラー仕様(注4)	SR	2-386	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
ダブルスライダ仕様(注3)(注4)(注5)	W	2-123	-
バッテリーレス アプリケーションエンコーダ仕様	WA	2-388	-
無線通信仕様	WL	2-388	-
無線軸動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様(ACR)選択時は、PNP仕様(PN)および電源2系統仕様(TMD2)を選択できません。
 (注2) 指定グリース塗布仕様(G1)オプションの最高速度と可搬質量は、クリーンルーム仕様の速度・加減速度別可搬質量と同様になります。
 (注3) ダブルスライダ仕様(W)と指定グリース塗布仕様(G1/G5)は、併用できません。
 (注4) スライダ一部ローラー仕様(SR)とダブルスライダ仕様(W)併用時は、スライダ一部ローラー仕様(SR)の金額が2倍になります。
 (注5) 選択できないリードがあります。詳細は2-123ページをご参照ください。

- POINT**
選定上の注意
- 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。省電力設定を有効にする場合は、メインスペックが変わりますので、詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
 - 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は1-269ページをご確認ください。
 - 使用周囲温度によって、デューティの制限が必要です。詳細は1-280ページをご参照ください。
 - 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご確認ください。
 - 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向300mm以下(ダブルスライダ仕様時は600mm以下)です。張出し負荷長は1-16ページの図をご確認ください。
 - 取付け物体の重心位置は、張出し距離の1/2以下としてください。張出し距離や負荷モーメントが許容値内であっても、動作中に異常な振動や音などが発生する場合は、動作条件を緩めてご使用ください。

■電源・I/Oケーブル長価格表(標準価格)

■標準コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様(注7) (両端コネクタ付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	- (注6)	-
1~3	1~3m	-	-
4~5	4~5m	-	-
6~7	6~7m	-	-
8~10	8~10m	-	-

(注6) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。
 (注7) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

■4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様(注8) (両端コネクタ付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1~S3	1~3m	-	-
S4~S5	4~5m	-	-
S6~S7	6~7m	-	-
S8~S10	8~10m	-	-

(注8) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

うれしい10のポイント
 アプリケーション事例
 選定
 カタログの見方
 注意事項
 アクチュエーター
 コントローラー 内蔵
 制御関連機器
 スライダー
 ロッド/ラジアルシリンダー
 テーブル
 グリッパー
 ローター
 ストッパー
 クリーン
 防塵防滴
 オプション

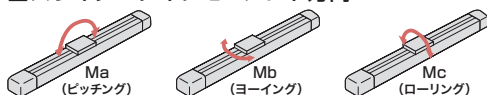
■メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	20	12	6	3	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)(省電力無効)	15	26	32	40
		最大可搬質量(kg)(省電力有効)	8	14	20	25
	最高速度(mm/s)	1440	900	450	225	
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	25	15	8	4
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
最高加減速度(G)	1	1	1	1		
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)(省電力無効)	1	2.5	6	16
		最大可搬質量(kg)(省電力有効)	0.75	2	5	10
	最高速度(mm/s)	1280	900	450	225	
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	25	15	8	4
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
最高加減速度(G)	0.5	0.5	0.5	0.5		
押付け	押付け時最大推力(N)	67	112	224	449	
	押付け最高速度(mm/s)	20	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力(kgf)	1	2.5	6	16	
ストローク	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	800	800	800	800	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ10mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロストモーション	-(2点間位置決め機能のため、表記できません。)
ベース	専用アルミ押出材(A6063SS-T6相当) 黑色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
	Ma : 48.5N・m
	Mb : 69.3N・m
静的許容モーメント	Mc : 103N・m
	Ma : 33.7N・m
動的許容モーメント(注9)	Mb : 40.2N・m
	Mc : 55.3N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター(□42)
エンコーダ種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注9) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード20

姿勢	水平		垂直			
	加速度(G)					
速度(mm/s)	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	15	10	8	7	1	1
160	15	10	8	7	1	1
320	12	10	8	6	1	1
480	12	9	8	6	1	1
640	12	8	6	5	1	1
800	10	6.5	4.5	3	1	1
960	8	5	3.5	1.5	1	1
1120	5	3	2	1	0.5	0.5
1280	1	1	0.5			0.5
1440	1	0.5				

リード12

姿勢	水平		垂直			
	加速度(G)					
速度(mm/s)	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	26	18	16	14	2.5	2.5
80	26	18	16	14	2.5	2.5
200	26	18	16	14	2.5	2.5
320	26	18	14	12	2.5	2.5
440	26	18	12	10	2.5	2.5
560	20	12	8	7	2.5	2.5
700	15	9	5	4	2	1
800	9	5	2	1	1.5	1
900	5	3	1	1	0.5	0.5

リード6

姿勢	水平		垂直			
	加速度(G)					
速度(mm/s)	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	32	26	24	20	6	6
40	32	26	24	20	6	6
100	32	26	24	20	6	6
160	32	26	24	20	6	6
220	32	26	24	20	6	6
280	32	26	24	15	6	5.5
340	32	20	18	12	5	4.5
400	22	12	11	8	3.5	3.5
450	15	8	6	4	2	2

リード3

姿勢	水平		垂直			
	加速度(G)					
速度(mm/s)	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	40	35	35	35	16	16
50	40	35	35	35	16	16
80	40	35	35	30	16	16
110	40	35	35	30	16	16
140	40	35	35	28	15	15
170	40	32	32	24	12.5	12
200	35	28	23	20	10	9
225	28	20	16	12	6	6

■省電力設定有効 可搬質量の単位はkgです。

リード20

姿勢	水平		垂直
	加速度(G)		
速度(mm/s)	0.3	0.7	0.3
0	8	5	0.75
160	8	5	0.75
320	8	5	0.75
480	8	4	0.75
640	6	3	0.75
800	4	1.5	0.75

リード12

姿勢	水平		垂直
	加速度(G)		
速度(mm/s)	0.3	0.7	0.3
0	14	10	2
80	14	10	2
200	14	10	2
320	14	10	2
440	11	7	1.5
560	7	2.5	1
680	4	1	0.5

リード6

姿勢	水平		垂直
	加速度(G)		
速度(mm/s)	0.3	0.7	0.3
0	20	14	5
40	20	14	5
100	20	14	5
160	20	14	5
220	16	14	4
280	13	7	2.5
340	10	1	1

リード3

姿勢	水平		垂直
	加速度(G)		
速度(mm/s)	0.3	0.7	0.3
0	25	22	10
20	25	22	10
50	25	22	10
80	25	22	10
110	20	14	8
140	15	11	5
170	11	9	2

<「G5」(指定グリス塗布仕様)オプション選択時の注意事項>

環境温度10℃以下で使用する場合は、下記の速度以下でご使用ください。

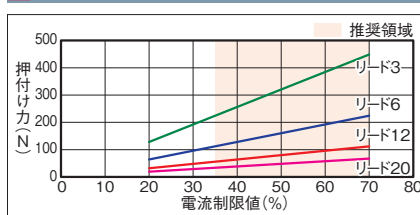
- ・リード20 : 800mm/s以下
- ・リード12 : 440mm/s以下
- ・リード6 : 220mm/s以下
- ・リード3 : 110mm/s以下

■ストロークと最高速度

リード(mm)	省電力設定	50~400(50mm毎)	450(mm)	500(mm)	550(mm)	600(mm)	650(mm)	700(mm)	750(mm)	800(mm)
20	無効	1440 <1280>	1280	1090	940	815	715	630	560	
	有効		800				715	630	560	
12	無効	900	845	705	585	515	445	390	345	315
	有効		680		585	515	445	390	345	315
6	無効	450	415	350	295	255	220	190	170	140
	有効		340		295	255	220	190	170	140
3	無効	225	205	170	145	125	110	95	85	70
	有効		170		145	125	110	95	85	70

(注) < >内は垂直使用の場合です。

■押付け力と電流制限値の相関図



うれしい10のポイント

アプリケーション事例

選定

カタログの見方

注意事項

アクトチュエーター

コントロール

制御関連機器

スライダ

ロッド/ラジアルシリンダー

テーブル

グリッパ

ロータリー

ストッパ

クリーン

防塵防滴

オプション

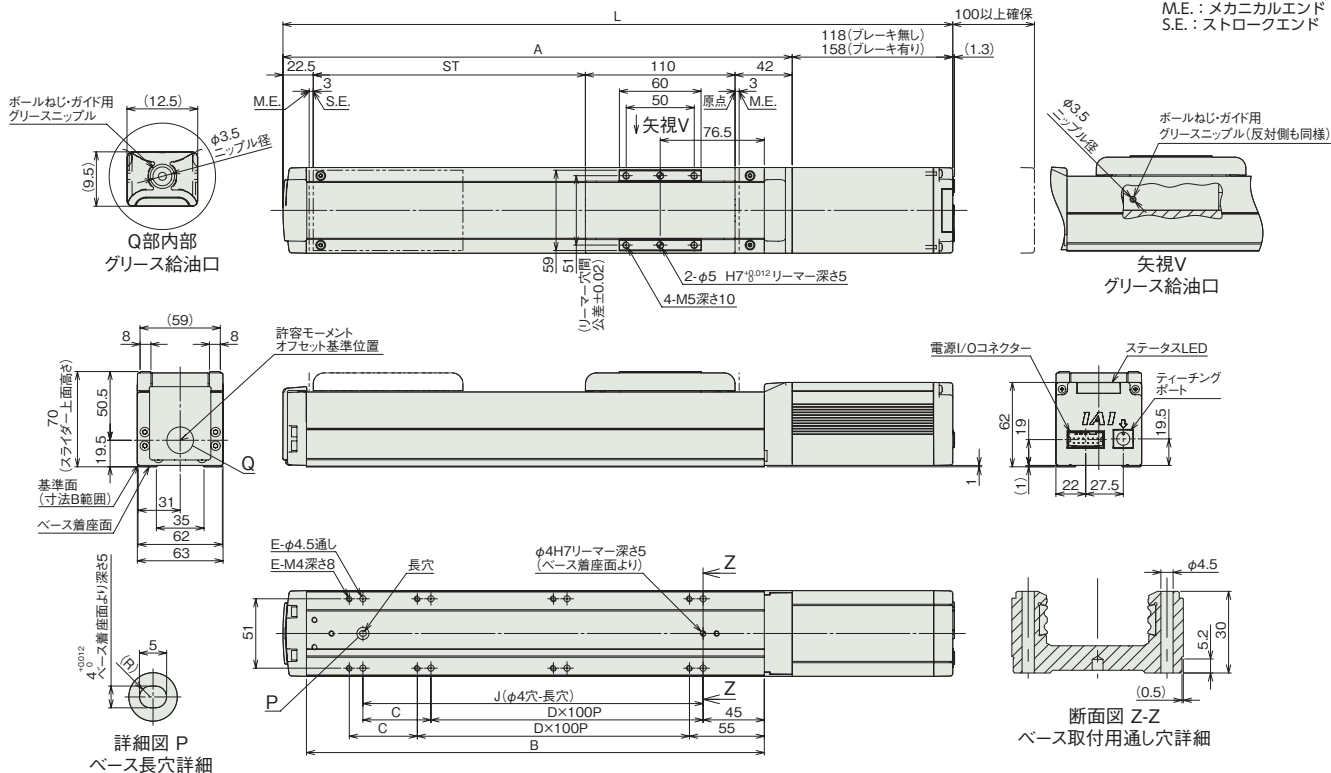
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

■EC-S6□AH

(注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
L																
ブレーキ無し	342.5	392.5	442.5	492.5	542.5	592.5	642.5	692.5	742.5	792.5	842.5	892.5	942.5	992.5	1042.5	1092.5
ブレーキ有り	382.5	432.5	482.5	532.5	582.5	632.5	682.5	732.5	782.5	832.5	882.5	932.5	982.5	1032.5	1082.5	1132.5
A	224.5	274.5	324.5	374.5	424.5	474.5	524.5	574.5	624.5	674.5	724.5	774.5	824.5	874.5	924.5	974.5
B	186.5	236.5	286.5	336.5	386.5	436.5	486.5	536.5	586.5	636.5	686.5	736.5	786.5	836.5	886.5	936.5
C	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50
D	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8
E	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20
J	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850

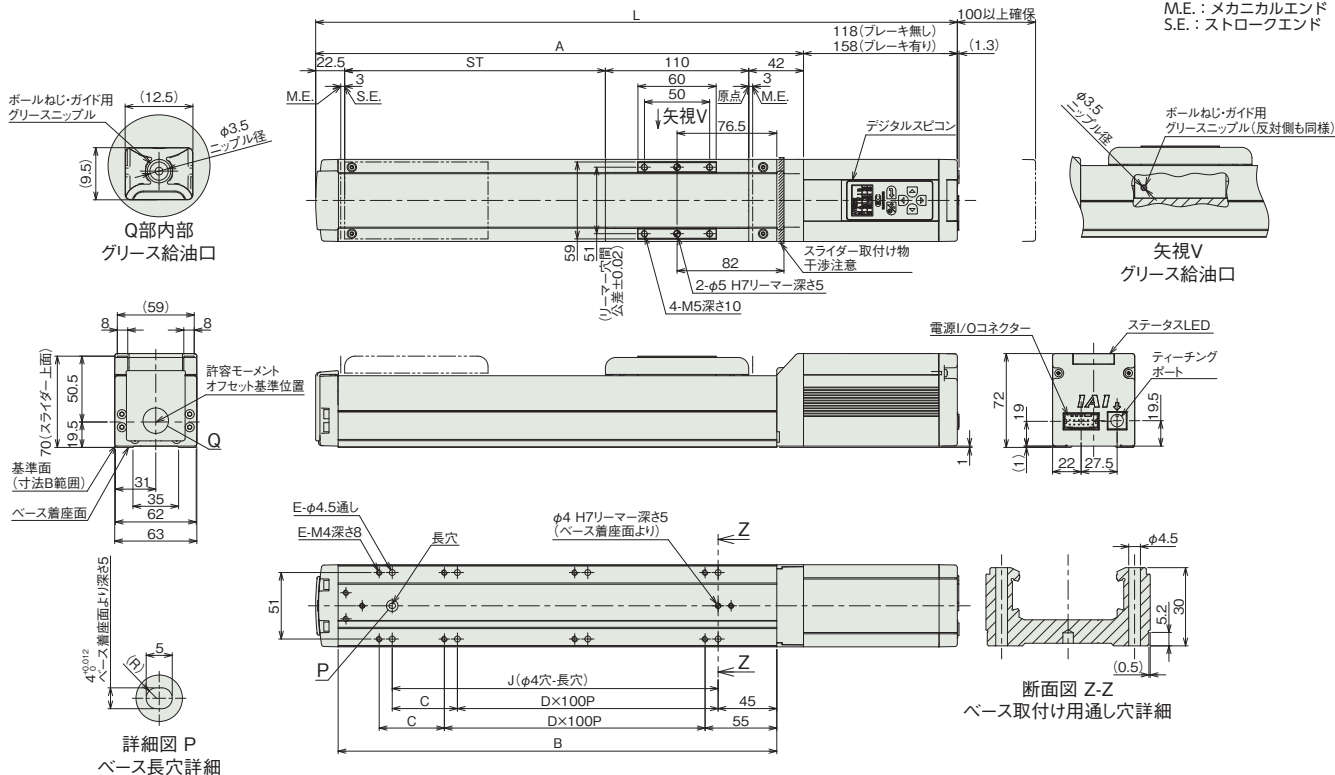
■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
質量 (kg)																
ブレーキ無し	2	2.2	2.4	2.6	2.9	3.1	3.3	3.5	3.8	4	4.2	4.4	4.7	4.9	5.1	5.3
ブレーキ有り	2.3	2.5	2.7	2.9	3.2	3.4	3.6	3.8	4.1	4.3	4.5	4.7	5	5.2	5.4	5.6

うれしい10の
ポイント
アプリケーション
事例
選定
カタログの
見方
注意事項
アタッチメント
コントローラー
内蔵
制御関連機器
スライダー
ロッド/
ラジアル
シリンダー
テーブル
グリッパー
ロータリー
ストッパー
クリーン
防塵防滴
オプション

■EC-DS6□AH<デジタルスピコン付き>

(注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。



ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド

■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
L																
プレーキ無し	342.5	392.5	442.5	492.5	542.5	592.5	642.5	692.5	742.5	792.5	842.5	892.5	942.5	992.5	1042.5	1092.5
プレーキ有り	382.5	432.5	482.5	532.5	582.5	632.5	682.5	732.5	782.5	832.5	882.5	932.5	982.5	1032.5	1082.5	1132.5
A	224.5	274.5	324.5	374.5	424.5	474.5	524.5	574.5	624.5	674.5	724.5	774.5	824.5	874.5	924.5	974.5
B	186.5	236.5	286.5	336.5	386.5	436.5	486.5	536.5	586.5	636.5	686.5	736.5	786.5	836.5	886.5	936.5
C	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50
D	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8
E	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20
J	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
質量 (kg)																
プレーキ無し	2.0	2.2	2.4	2.6	2.9	3.1	3.3	3.5	3.8	4.0	4.2	4.4	4.7	4.9	5.1	5.3
プレーキ有り	2.3	2.5	2.7	2.9	3.2	3.4	3.6	3.8	4.1	4.3	4.5	4.7	5.0	5.2	5.4	5.6

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター
内蔵

コントローラー

制御関連機器

スライダ

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

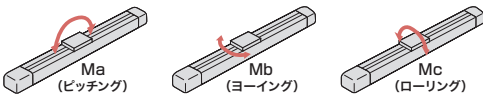
オプション

■メインスペック(ダブルスライダー仕様)

項目		内容			
リード	ボールねじリード(mm)	12	6	3	
	可搬質量	最大可搬質量(kg)(省電力無効)	24	30	38
水平	速度/加減速度	最大可搬質量(kg)(省電力有効)	12	18	23
		最高速度(mm/s)	700	450	225
	最低速度(mm/s)	15	8	4	
	定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	
	最高加減速度(G)	1	1	1	
	可搬質量	最大可搬質量(kg)(省電力無効)	-	4	14
垂直	速度/加減速度	最大可搬質量(kg)(省電力有効)	-	3	8
		最高速度(mm/s)	-	340	200
	最低速度(mm/s)	-	8	4	
	定格加減速度(G)	-	0.3	0.3	
	最高加減速度(G)	-	0.5	0.5	
	可搬質量	最大可搬質量(kg)(省電力無効)	-	4	14
押付け	押付け時最大推力(N)	112	224	449	
	押付け最高速度(mm/s)	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁動作電磁ブレーキ			
	ブレーキ保持力(kgf)	2.5	6	16	
	最小呼びストローク(mm)	200	200	200	
ストローク	最小有効ストローク(mm)	50	50	50	
	最大呼びストローク(mm)	800	800	800	
	最大有効ストローク(mm)	650	650	650	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	

(注) 呼びストローク：型式に掲載するストローク
有効ストローク：実際に動作可能なストローク
(注) リード12は垂直設置できません。

■スライダータイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表(ダブルスライダー仕様)

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード12

姿勢 速度 (mm/s)	水平				垂直	
	加減速度(G)					
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	24	16	14	12		
80	24	16	14	12		
200	24	16	14	12		
320	24	16	10	8		
440	20	12	8	6		
560	12	6	4	2		
700	5	1				

リード6

姿勢 速度 (mm/s)	水平				垂直	
	加減速度(G)					
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	30	24	22	18	4	4
40	30	24	22	18	4	4
100	30	24	22	18	4	4
160	30	24	22	18	4	4
220	30	24	20	16	4	4
280	28	22	18	10	3	3
340	20	12	10	6	1	1
400	6	4	1			
450	1					

リード3

姿勢 速度 (mm/s)	水平				垂直	
	加減速度(G)					
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	38	33	33	33	14	14
50	38	33	33	33	14	14
80	38	33	33	28	14	14
110	38	33	33	28	14	14
140	38	33	30	26	13	12
170	36	28	26	20	10	8
200	30	22	14	9	3	2
225	15	4	1			

■省電力設定有効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード12

姿勢 速度 (mm/s)	水平			垂直
	加減速度(G)			
	0.3	0.7	0.3	0.3
0	12	8		
80	12	8		
200	12	8		
320	12	8		
440	9	3		
560	2			

リード6

姿勢 速度 (mm/s)	水平			垂直
	加減速度(G)			
	0.3	0.7	0.3	0.3
0	18	12		3
40	18	12		3
100	18	12		3
160	18	12		3
220	14	12		2
280	8	4		
340	1			

リード3

姿勢 速度 (mm/s)	水平			垂直
	加減速度(G)			
	0.3	0.7	0.3	0.3
0	23	20		8
20	23	20		8
50	23	20		8
80	23	20		8
110	18	12		6
140	12	8		3
170	8	4		1

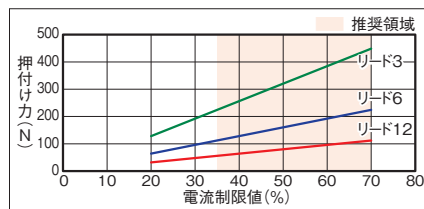
■ストロークと最高速度(ダブルスライダー仕様)

リード (mm)	呼びストローク 有効ストローク (mm)	省電力設定 (50mm毎)							
		200~400	450	500	550	600	650	700	750
12	無効	700		585	515	445	390	345	315
	有効	560		515	445	390	345	315	
6	無効	450	415	350	295	255	220	190	140
	有効	<340>	<340>	<340>	<295<	<255<	<220>	220	190
3	無効	225	205	170	145	125	110	95	70
	有効	<200>	<200>	170	145	125	110	95	85

(単位はmm/s)

(注) <>内は垂直使用の場合です。
(注) 呼びストローク：型式に掲載するストローク
有効ストローク：実際に動作可能なストローク

■押付け力と電流制限値の相関図(ダブルスライダー仕様)



(注) シングルスライダー仕様と同じ値です。

■寸法図(ダブルスライダー仕様)

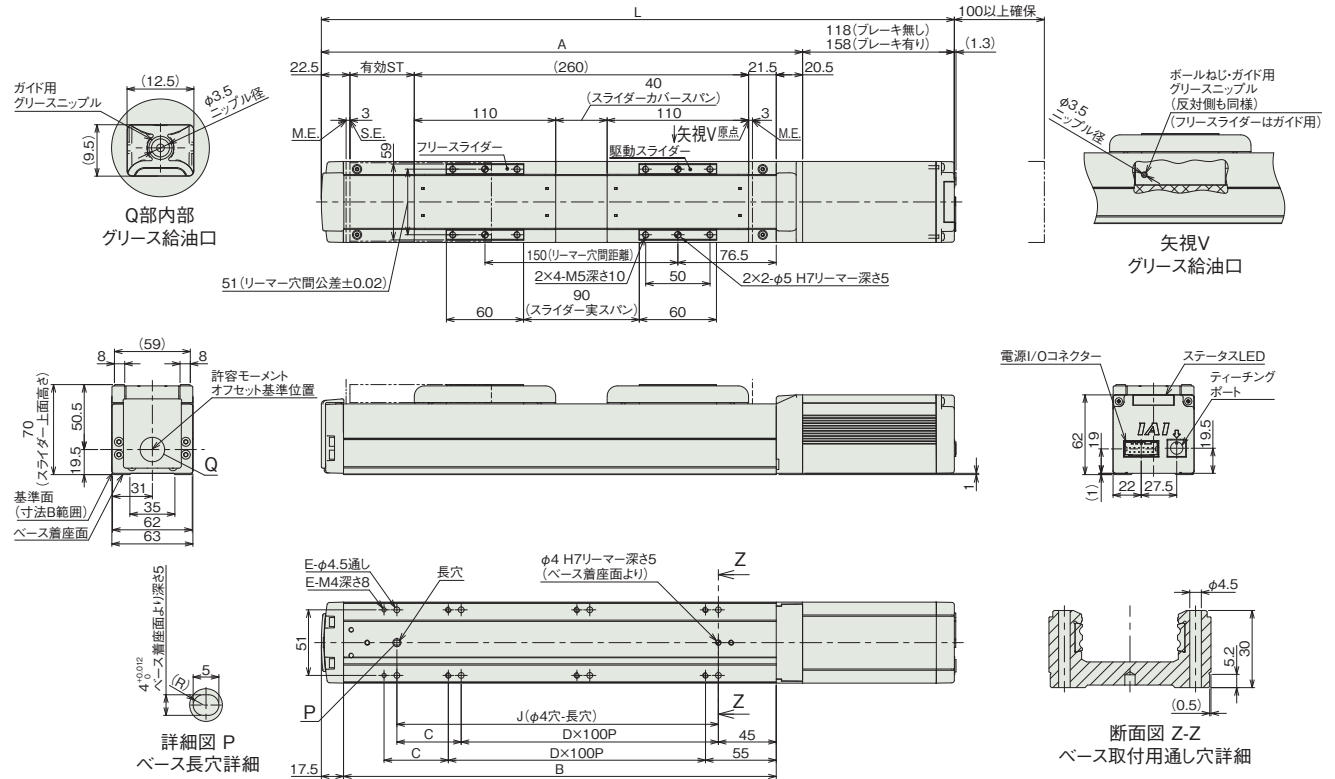
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD
3次元 CAD

■EC-(D)S6□AH(ダブルスライダー仕様)

(注) 原点復帰を行った場合は、スライダーがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) デジタルスピコン付きの場合は、モーター部の外観が異なります。詳細はデジタルスピコン付きシングルスライダーの外観図をご参照ください。
(注) 寸法図記載のスライダーカーパスパンもしくはリマー穴距離寸法にてスライダーを連結してください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

呼びストローク	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
有効ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650
L	ブレーキ無し	492.5	542.5	592.5	642.5	692.5	742.5	792.5	842.5	892.5	942.5	992.5	1042.5
	ブレーキ有り	532.5	582.5	632.5	682.5	732.5	782.5	832.5	882.5	932.5	982.5	1032.5	1082.5
A	374.5	424.5	474.5	524.5	574.5	624.5	674.5	724.5	774.5	824.5	874.5	924.5	974.5
B	336.5	386.5	436.5	486.5	536.5	586.5	636.5	686.5	736.5	786.5	836.5	886.5	936.5
C	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50
D	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8
E	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20
J	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850

■ストローク別質量

呼びストローク		200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
有効ストローク		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650
質量 (kg)	デジタルスピコン無し	ブレーキ無し	3.03	3.33	3.53	3.73	3.93	4.23	4.43	4.63	4.83	5.13	5.33	5.53
		ブレーキ有り	3.33	3.63	3.83	4.03	4.23	4.53	4.73	4.93	5.13	5.43	5.63	5.83
	デジタルスピコン有り	ブレーキ無し	3.03	3.33	3.53	3.73	3.93	4.23	4.43	4.63	4.83	5.13	5.33	5.53
		ブレーキ有り	3.33	3.63	3.83	4.03	4.23	4.53	4.73	4.93	5.13	5.43	5.63	5.83

(注) シングルスライダー仕様に追加スライダー0.43kgを加えた質量です。

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-391ページをご確認ください。

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

EC-S7□AH

EC-DS7□AH

(デジタルスピコン付き)

簡易防塵 モーターストレート 本体幅 80mm 24V パルスモーター

■型式項目

EC		AH					
シリーズ	タイプ	リード	仕様	ストローク	電源・I/Oケーブル長	オプション	
S7	標準	S 24mm	AH 高剛性	50	50mm	下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照	
DS7	デジタルスピコン	H 16mm		800	800mm (50mm毎)	下記オプション 価格表参照	
		M 8mm					
		L 4mm					



CE RoHS 10

水平 垂直 横立 天吊

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	S7□AH	DS7□AH		S7□AH	DS7□AH
50	-	-	450	-	-
100	-	-	500	-	-
150	-	-	550	-	-
200	-	-	600	-	-
250	-	-	650	-	-
300	-	-	700	-	-
350	-	-	750	-	-
400	-	-	800	-	-

■オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様(注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
指定グリース塗布仕様(注2)(注3)	G1/G5	2-381	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
スライダ一部ローラー仕様(注4)	SR	2-386	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
ダブルスライダ仕様(注3)(注4)(注5)	W	2-129	-
バッテリーレス	WA	2-388	-
アプリケーションエンコーダ仕様	WL	2-388	-
無線通信仕様	WL2	2-388	-
無線軸動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様(ACR)選択時は、PNP仕様(PN)および電源2系統仕様(TMD2)を選択できません。
 (注2) 指定グリース塗布仕様(G1)オプションの最高速度と可搬質量は、クリーンルーム仕様の速度・加減速度別可搬質量と同様になります。
 (注3) ダブルスライダ仕様(W)と指定グリース塗布仕様(G1/G5)は、併用できません。
 (注4) スライダ一部ローラー仕様(SR)とダブルスライダ仕様(W)併用時は、スライダ一部ローラー仕様(SR)の金額が2倍になります。
 (注5) 選択できないリードがあります。詳細は2-129ページをご参照ください。

- POINT**
選定上の注意
- 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。省電力設定を有効にする場合は、メインスペックが変わりますので、詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
 - 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は1-269ページをご確認ください。
 - 使用周囲温度によって、デューティの制限が必要です。詳細は1-280ページをご参照ください。
 - 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご確認ください。
 - 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向300mm以下(ダブルスライダ仕様時は600mm以下)です。張出し負荷長は1-16ページの図をご確認ください。
 - 取付け物体の重心位置は、張出し距離の1/2以下としてください。張出し距離や負荷モーメントが許容値内であっても、動作中に異常な振動や音などが発生する場合は、動作条件を緩めてご使用ください。

■電源・I/Oケーブル長価格表(標準価格)

■標準コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様(注7) (両端コネクタ付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	- (注6)	-
1~3	1~3m	-	-
4~5	4~5m	-	-
6~7	6~7m	-	-
8~10	8~10m	-	-

(注6) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。
 (注7) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

■4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様(注8) (両端コネクタ付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1~S3	1~3m	-	-
S4~S5	4~5m	-	-
S6~S7	6~7m	-	-
S8~S10	8~10m	-	-

(注8) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

うれしい10のポイント

アプリケーション事例

選定

カタログの見方

注意事項

アクセサリ

内蔵コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/ラジアルシリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

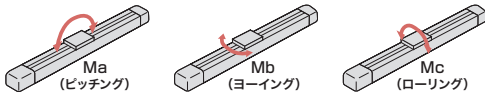
■メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	24	16	8	4	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg) (省電力無効)	37	46	51	51
		最大可搬質量(kg) (省電力有効)	18	35	40	40
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	1230	980	420	210
		最低速度(mm/s)	30	20	10	5
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度(G)	1	1	1	1
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg) (省電力無効)	3	8	16	25
		最大可搬質量(kg) (省電力有効)	2	5	10	15
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	1230	840	420	175
		最低速度(mm/s)	30	20	10	5
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度(G)	0.5	0.5	0.5	0.5
押付け	押付け時最大推力(N)	139	209	418	836	
	押付け最高速度(mm/s)	20	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力(kgf)	3	8	16	25	
ストローク	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	800	800	800	800	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ12mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロストモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
ベース	専用アルミ押出材 (A6063SS-T6相当) 黒色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
	Ma : 115N・m
	Mb : 115N・m
静的許容モーメント	Ma : 115N・m
	Mb : 115N・m
	Mc : 229N・m
動的許容モーメント (注9)	Ma : 75.5N・m
	Mb : 90.0N・m
	Mc : 134N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター (□56)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ【納期照会】に記載

(注9) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード24

姿勢	水平					垂直				
	加減速度(G)									
速度(mm/s)	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	37	22	16	14	3	3				
200	37	22	16	14	3	3				
420	34	20	16	14	3	3				
640	20	15	10	9	3	3				
860	12	10	7	4	3	2.5				
1080	8	4.5	3	1.5	1	0.5				
1230	3	1.5	1	0.5	0.5					

(注) [G5]オプション選択時は注意事項参照

リード16

姿勢	水平					垂直				
	加減速度(G)									
速度(mm/s)	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	46	35	28	27	8	8				
140	46	35	28	27	8	8				
280	46	35	25	24	8	8				
420	34	25	15	10	5	4.5				
560	20	15	10	6	4	3				
700	15	10	5	3	3	2				
840	7	4	2		0.5					
980	4									

(注) [G5]オプション選択時は注意事項参照

リード8

姿勢	水平					垂直				
	加減速度(G)									
速度(mm/s)	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	51	45	40	40	16	16				
70	51	45	40	40	16	16				
140	51	40	38	35	16	16				
210	51	35	30	24	10	9.5				
280	40	28	20	15	8	7				
350	30	9	4		5	4				
420	7				2					

(注) [G5]オプション選択時は注意事項参照

リード4

姿勢	水平					垂直				
	加減速度(G)									
速度(mm/s)	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	51	45	40	40	25	25				
35	51	45	40	40	25	25				
70	51	45	40	40	25	25				
105	51	45	40	35	20	19				
140	45	35	30	25	14	12				
175	30	18			9	7.5				
210	6									

(注) [G5]オプション選択時は注意事項参照

■省電力設定有効 可搬質量の単位はkgです。

リード24

姿勢	水平			垂直		
	加減速度(G)					
速度(mm/s)	0.3	0.7	0.3	0.7	0.3	0.7
0	18	10	2			
200	18	10	2			
420	18	10	2			
640	10	2	1			
800	5	0.5	0.5			

リード16

姿勢	水平			垂直		
	加減速度(G)					
速度(mm/s)	0.3	0.7	0.3	0.7	0.3	0.7
0	35	20	5			
140	35	20	5			
280	25	12	3			
420	15	6	1.5			
560	7	0.5	0.5			

リード8

姿勢	水平			垂直		
	加減速度(G)					
速度(mm/s)	0.3	0.7	0.3	0.7	0.3	0.7
0	40	25	10			
70	40	25	10			
140	40	25	7			
210	25	14	4			
280	10	1	1.5			

リード4

姿勢	水平			垂直		
	加減速度(G)					
速度(mm/s)	0.3	0.7	0.3	0.7	0.3	0.7
0	40	30	15			
35	40	30	15			
70	40	30	15			
105	40	30	8			
140	15	6	2			

<[G5] (指定グリース塗布仕様) オプション選択時の注意事項>

環境温度10℃以下で使用する場合は、下記の速度以下でご使用ください。

- ・リード24 : 860mm/s以下
- ・リード16 : 560mm/s以下
- ・リード8 : 280mm/s以下
- ・リード4 : 140mm/s以下

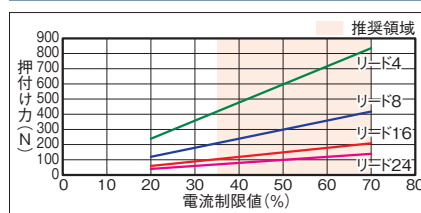
■ストロークと最高速度

リード(mm)	省電力設定	50~500 (50mm毎)	550 (mm)	600 (mm)	650 (mm)	700 (mm)	750 (mm)	800 (mm)
		24	無効	1230				
	有効		800					750
16	無効	980 <840>	955 <840>	820	715	625	555	495
	有効		560				555	495
8	無効	420	405	350	310	275	245	245
	有効		280				275	245
4	無効	210 <175>	195 <175>	175	150	135	120	120
	有効		140				135	120

(注) < >内は垂直使用の場合です。

(単位はmm/s)

■押付け力と電流制限値の相関図



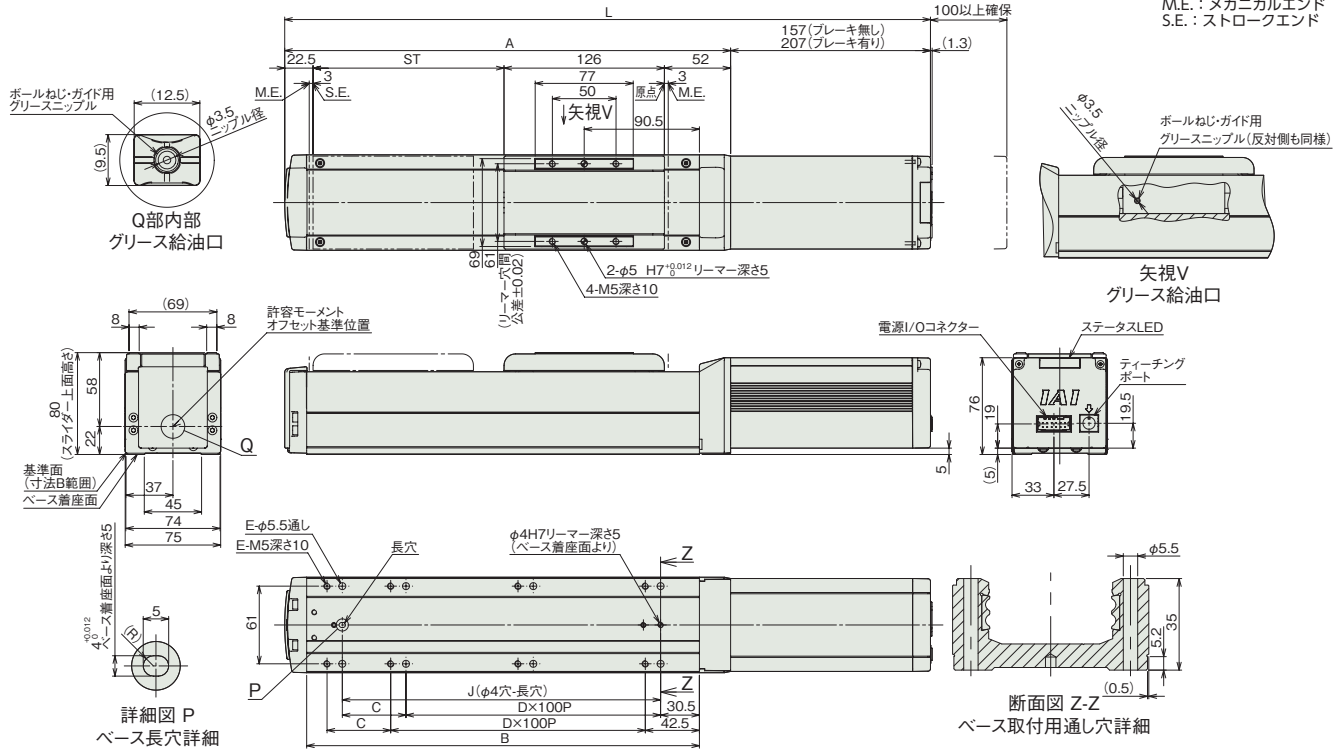
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

■EC-S7□AH

(注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
L	407.5	457.5	507.5	557.5	607.5	657.5	707.5	757.5	807.5	857.5	907.5	957.5	1007.5	1057.5	1107.5	1157.5
	457.5	507.5	557.5	607.5	657.5	707.5	757.5	807.5	857.5	907.5	957.5	1007.5	1057.5	1107.5	1157.5	1207.5
A	250.5	300.5	350.5	400.5	450.5	500.5	550.5	600.5	650.5	700.5	750.5	800.5	850.5	900.5	950.5	1000.5
B	208.5	258.5	308.5	358.5	408.5	458.5	508.5	558.5	608.5	658.5	708.5	758.5	808.5	858.5	908.5	958.5
C	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0
D	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9
E	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20
J	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
質量 (kg)	3.9	4.1	4.4	4.7	4.9	5.2	5.5	5.7	6	6.3	6.5	6.8	7.1	7.3	7.6	7.9
	4.4	4.6	4.9	5.2	5.4	5.7	6	6.2	6.5	6.8	7	7.3	7.6	7.8	8.1	8.4

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アフター
サービス

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダ

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

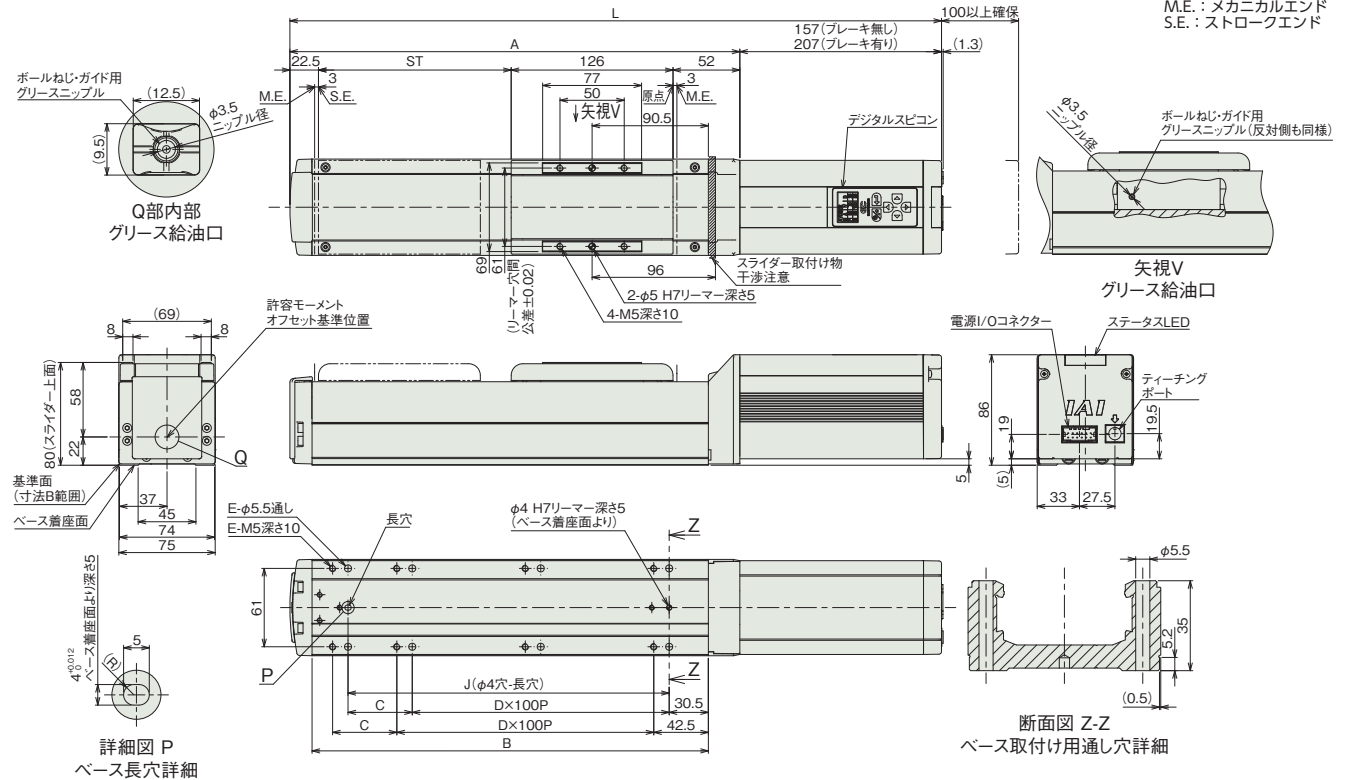
クリーン

防塵防滴

オプション

■EC-DS7□AH<デジタルスピコン付き>

(注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
L																
ブレーキ無し	407.5	457.5	507.5	557.5	607.5	657.5	707.5	757.5	807.5	857.5	907.5	957.5	1007.5	1057.5	1107.5	1157.5
ブレーキ有り	457.5	507.5	557.5	607.5	657.5	707.5	757.5	807.5	857.5	907.5	957.5	1007.5	1057.5	1107.5	1157.5	1207.5
A	250.5	300.5	350.5	400.5	450.5	500.5	550.5	600.5	650.5	700.5	750.5	800.5	850.5	900.5	950.5	1000.5
B	208.5	258.5	308.5	358.5	408.5	458.5	508.5	558.5	608.5	658.5	708.5	758.5	808.5	858.5	908.5	958.5
C	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0
D	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9
E	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20
J	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
質量 (kg)																
ブレーキ無し	4.0	4.2	4.5	4.8	5.0	5.3	5.6	5.8	6.1	6.4	6.6	6.9	7.2	7.4	7.7	8.0
ブレーキ有り	4.6	4.8	5.1	5.4	5.6	5.9	6.2	6.4	6.7	7.0	7.2	7.5	7.8	8.0	8.3	8.6

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

コントローラー

制御関連機器

スライダ

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

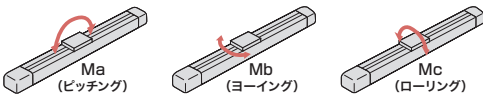
オプション

■メインスペック(ダブルスライダー仕様)

項目		内容			
リード	ボールねじリード(mm)	16	8	4	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)(省電力無効)	44	49	49
		最大可搬質量(kg)(省電力有効)	33	38	38
	最高速度(mm/s)	560	420	175	
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	20	10	5
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3
最高加減速度(G)		1	1	1	
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)(省電力無効)	-	14	23
		最大可搬質量(kg)(省電力有効)	-	8	13
	最高速度(mm/s)	-	350	175	
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	-	10	5
		定格加減速度(G)	-	0.3	0.3
最高加減速度(G)		-	0.5	0.5	
押付け	押付け時最大推力(N)	209	418	836	
	押付け最高速度(mm/s)	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ			
	ブレーキ保持力(kgf)	8	16	25	
	最小呼びストローク(mm)	200	200	200	
ストローク	最小有効ストローク(mm)	50	50	50	
	最大呼びストローク(mm)	800	800	800	
	最大有効ストローク(mm)	650	650	650	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	

(注) 呼びストローク：型式に掲載するストローク
有効ストローク：実際に動作可能なストローク
(注) リード16は垂直設置できません。

■スライダータイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表(ダブルスライダー仕様)

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード16

姿勢 速度 (mm/s)	水平				垂直	
	加減速度(G)					
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	44	33	26	25		
140	44	33	26	25		
280	44	32	22	20		
420	30	20	10	6		
560	10	6	4	2		

リード8

姿勢 速度 (mm/s)	水平						垂直	
	加減速度(G)							
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5		
0	49	43	38	38	14	14		
70	49	43	38	38	14	14		
140	49	38	36	33	14	14		
210	49	33	28	20	8	7		
280	36	24	16	10	5	4		
350	14	4	1	1				
420	3							

リード4

姿勢 速度 (mm/s)	水平				垂直	
	加減速度(G)					
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	49	43	38	38	23	23
35	49	43	38	38	23	23
70	49	43	38	38	23	23
105	49	43	38	33	18	17
140	40	30	25	20	9	7
175	25	8			4	1

■省電力設定有効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード16

姿勢 速度 (mm/s)	水平			垂直
	加減速度(G)			
	0.3	0.7	0.3	
0	33	18		
140	33	18		
280	23	10		
420	10	3		

リード8

姿勢 速度 (mm/s)	水平			垂直
	加減速度(G)			
	0.3	0.7	0.3	
0	38	23	8	
70	38	23	8	
140	38	23	5	
210	20	10	2	
280	5			

リード4

姿勢 速度 (mm/s)	水平			垂直
	加減速度(G)			
	0.3	0.7	0.3	
0	38	28	13	
35	38	28	13	
70	38	28	13	
105	36	26	4	
140	6			

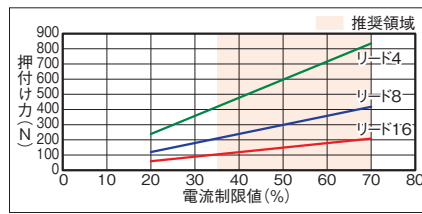
■ストロークと最高速度(ダブルスライダー仕様)

リード	呼びストローク	200~550	600	650	700	750	800
	有効ストローク	50~400	450	500	550	600	650
	省電力設定	(50mm毎)	(mm)	(mm)	(mm)	(mm)	(mm)
16	無効	560				555	495
	有効	420					
8	無効	420<350>	405<350>	350	310	275	245
	有効	280<210>		275<210>		245<210>	
4	無効	175		150		120	
	有効	140<105>		135<105>		120<105>	

(単位はmm/s)

(注) < >内は垂直使用の場合です。
(注) 呼びストローク：型式に掲載するストローク
有効ストローク：実際に動作可能なストローク

■押付け力と電流制限値の相関図(ダブルスライダー仕様)



(注) シングルスライダー仕様と同じ値です。

■寸法図(ダブルスライダー仕様)

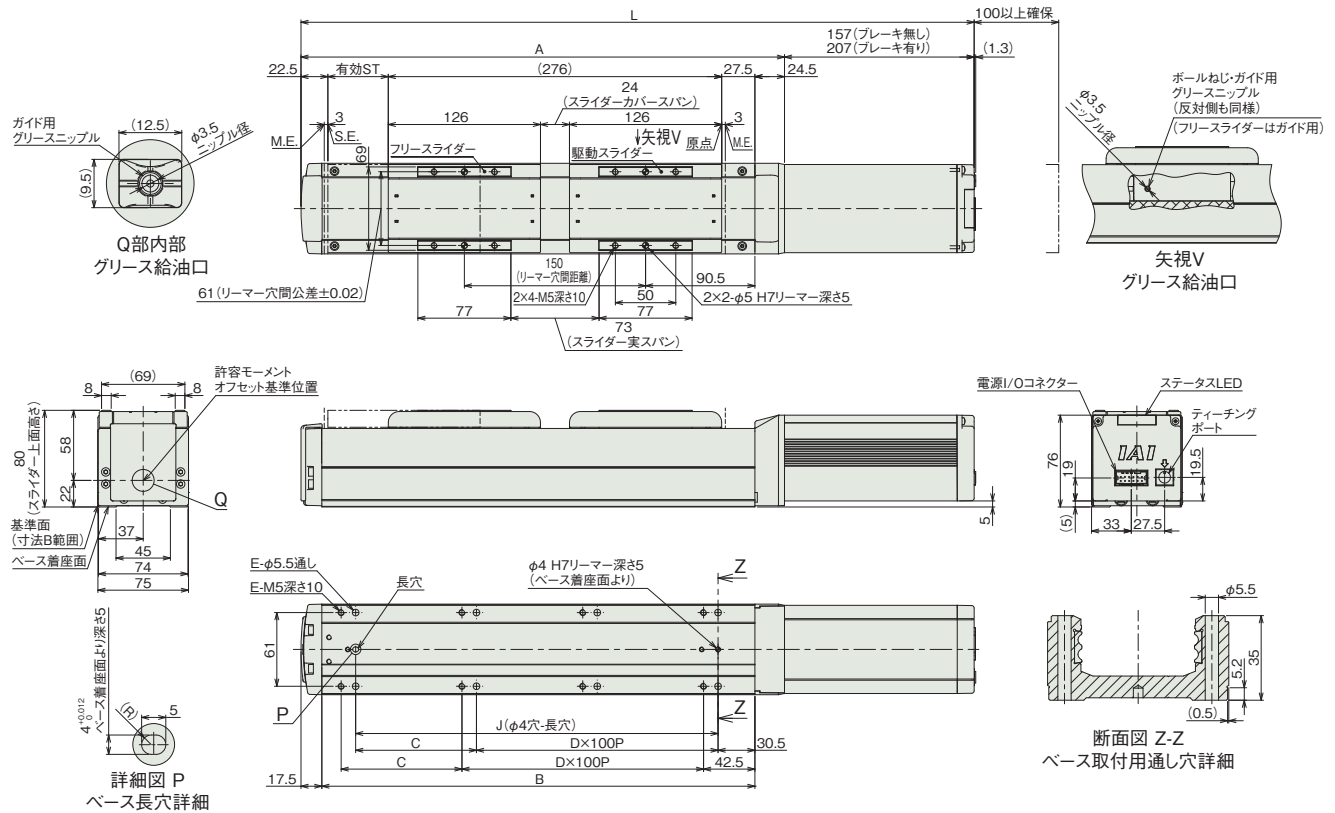
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD
3次元 CAD

■EC-(D)S7□AH(ダブルスライダー仕様)

(注) 原点復帰を行った場合は、スライダーがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) デジタルスピコン付きの場合は、モーター部の外観が異なります。詳細はデジタルスピコン付きシングルスライダーの外観図をご参照ください。
(注) 寸法図記載のスライダーカーパスパンもしくはリマー穴距離寸法にてスライダーを連結してください。

ST: ストローク
M.E.: メカカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

呼びストローク	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
有効ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650
L	ブレーキ無し	557.5	607.5	657.5	707.5	757.5	807.5	857.5	907.5	957.5	1007.5	1057.5	1157.5
	ブレーキ有り	607.5	657.5	707.5	757.5	807.5	857.5	907.5	957.5	1007.5	1057.5	1107.5	1207.5
A	400.5	450.5	500.5	550.5	600.5	650.5	700.5	750.5	800.5	850.5	900.5	950.5	1000.5
B	358.5	408.5	458.5	508.5	558.5	608.5	658.5	708.5	758.5	808.5	858.5	908.5	958.5
C	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0
D	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9
E	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20
J	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900

■ストローク別質量

呼びストローク		200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
有効ストローク		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650
質量(kg)	デジタルスピコン無し	ブレーキ無し	5.43	5.63	5.93	6.23	6.43	6.73	7.03	7.23	7.53	7.83	8.03	8.33
		ブレーキ有り	5.93	6.13	6.43	6.73	6.93	7.23	7.53	7.73	8.03	8.33	8.53	8.83
	デジタルスピコン有り	ブレーキ無し	5.53	5.73	6.03	6.33	6.53	6.83	7.13	7.33	7.63	7.93	8.13	8.43
		ブレーキ有り	6.13	6.33	6.63	6.93	7.13	7.43	7.73	7.93	8.23	8.53	8.73	9.03

(注) シングルスライダー仕様に追加スライダー0.73kgを加えた質量です。

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-391ページをご確認ください。

うれしい10のポイント

アプリケーション事例

選定

カタログの見方

注意事項

アクチュエーター

コントローラー

制御関連機器

スライダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

EC-WS10

EC-DWS10

(デジタルスピコン付き)

簡易防塵

モーター
ストレート

本体幅
100
mm

24v
パルス
モーター

型式項目

EC					
シリーズ	タイプ	リード	ストローク	電源・I/Oケーブル長 下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照	オプション 下記オプション 価格表参照
WS10	標準	S 20mm H 12mm M 6mm L 3mm	50 500	50mm 500mm (50mm毎)	
DWS10	デジタルスピコン				



デジタルスピコン



水平

垂直

横立

天吊り

CE

RoHS
10

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	WS10	DWS10		WS10	DWS10
50	-	-	300	-	-
100	-	-	350	-	-
150	-	-	400	-	-
200	-	-	450	-	-
250	-	-	500	-	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様(注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
エアシリンダー互換取付けプレート	CS	2-373	-(注2)
デジタルスピコン取付け方向(左側)(注3)	DL	2-374	-
デジタルスピコン取付け方向(右側)(注3)	DR	2-374	-
指定グリース塗布仕様	G5	2-381	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
バッテリーレス	WA	2-388	-
アブソリュートエンコーダー仕様	WL	2-388	-
無線通信仕様	WL2	2-388	-
無線軸動作対応仕様			-

(注1) RCON-EC接続仕様(ACR)選択時は、PNP仕様(PN)および電源2系統仕様(TMD2)を選択できません。
 (注2) ストローク50mmごとに価格が¥1,000アップします。ストローク別価格については、参照頁をご確認ください。
 (注3) DWS10のみ選択可能です。型式項目のオプション欄に必ずどちらかの型式をご記入ください。

POINT
選定上の
注意

- (1) 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。省電力設定を有効にする場合は、メインスペックが変わりますので、詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は1-269ページをご確認ください。
- (3) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご確認ください。
- (4) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向400mm以下です。張出し負荷長は1-16ページの図をご確認ください。
- (5) 取付け物体の重心位置は、張出し距離の1/2以下としてください。張出し距離や負荷モーメントが許容値内であっても、動作中に異常な振動や音などが発生する場合は、動作条件を緩めてご使用ください。
- (6) リードS、Hは、垂直で設置することはできません。

電源・I/Oケーブル長価格表 (標準価格)

標準コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様(注5) (両端コネクタ付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	-(注4)	-
1~3	1~3m	-	-
4~5	4~5m	-	-
6~7	6~7m	-	-
8~10	8~10m	-	-

(注4) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。
 (注5) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様(注6) (両端コネクタ付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1~S3	1~3m	-	-
S4~S5	4~5m	-	-
S6~S7	6~7m	-	-
S8~S10	8~10m	-	-

(注6) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

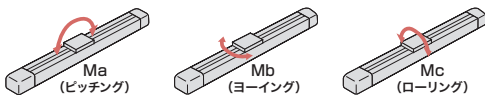
■メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	20	12	6	3	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg) (省電力無効)	4	15	25	44
		最大可搬質量(kg) (省電力有効)	4	15	25	40
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	900	640	400	160
		最低速度(mm/s)	25	15	8	4
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg) (省電力無効)	-	-	4	7
		最大可搬質量(kg) (省電力有効)	-	-	4	7
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	-	-	360	160
		最低速度(mm/s)	-	-	8	4
押付け	押付け時最大推力(N)	34	57	114	228	
	押付け最高速度(mm/s)	25	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力(kgf)	-	-	4	7	
ストローク	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	500	500	500	500	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ10mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロストモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
ベース	専用アルミ押出材 (A6063SS-T6相当) 黒色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
	Ma: 172N・m
	Mb: 172N・m
静的許容モーメント	Mc: 436N・m
	Ma: 44.7N・m
	Mb: 44.7N・m
動的許容モーメント (注7)	Mc: 113N・m
	Ma: 44.7N・m
	Mb: 44.7N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター (□35)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注7) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード20

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)			
	0.3	0.5	0.7	1
0	4	3.5	3	2
320	4	3.5	3	2
480	4	3.5	3	2
600	4	3.5	3	2
700	4	2.5	2	1.5
800	3	2	1.5	1
900		1	1	

リード12

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)			
	0.3	0.5	0.7	1
0	15	11	9	6
160	15	11	9	6
280	15	11	9	6
320	15	10	8	5
400	12	8	6	4
480	10	6.5	5	3
560	8	5	4	2
640	6	4	2	

リード6

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)			垂直 加速度(G)
	0.3	0.5	0.3	
0	25	20	4	3.5
140	25	20	4	3.5
180	25	20	4	3.5
220	25	20	4	3.5
270	20	15	4	3
320	15	9	3	2
360	11	6	2	1
400	7	3		

リード3

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)	
	0.3	0.3
0	44	7
60	44	7
80	44	7
110	40	7
135	37	7
160	30	2

■省電力設定有効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード20

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)		
	0.3	0.5	0.7
0	4	3	3
320	4	3	
480	4	3	
600	4	2	
700	2.5	1	
800	1		

リード12

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)		
	0.3	0.5	0.7
0	15	7	
160	15	7	
280	13	6	
320	11	5	
400	8	3.5	
480	5	2	
560	3		

リード6

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)		垂直 加速度(G)
	0.3	0.3	
0	25	4	
140	25	4	
180	20	4	
220	15	3	
270	10	1.5	
320	4		

リード3

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)	
	0.3	0.3
0	40	7
60	40	7
80	40	7
110	35	4.5
135	25	1.5

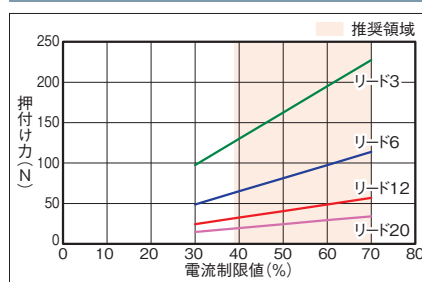
■ストロークと最高速度

リード (mm)	省電力設定	50~200 (50mm毎)	250 (mm)	300 (mm)	350 (mm)	400 (mm)	450 (mm)	500 (mm)
20	無効	900		800	700	600	480	
	有効		800		700	600	480	
12	無効	640	560	480	400	320	280	
	有効		560		480	400	320	280
6	無効	400<360>	360	270	210	180	140	120
	有効		320<270>		270	210	180	120
3	無効	160	135	110	80	70	60	
	有効		135		110	80	70	60

(単位はmm/s)

(注) < >内は垂直使用の場合です。

■押付け力と電流制限値の相関図



うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター
内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダ
ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

寸法図

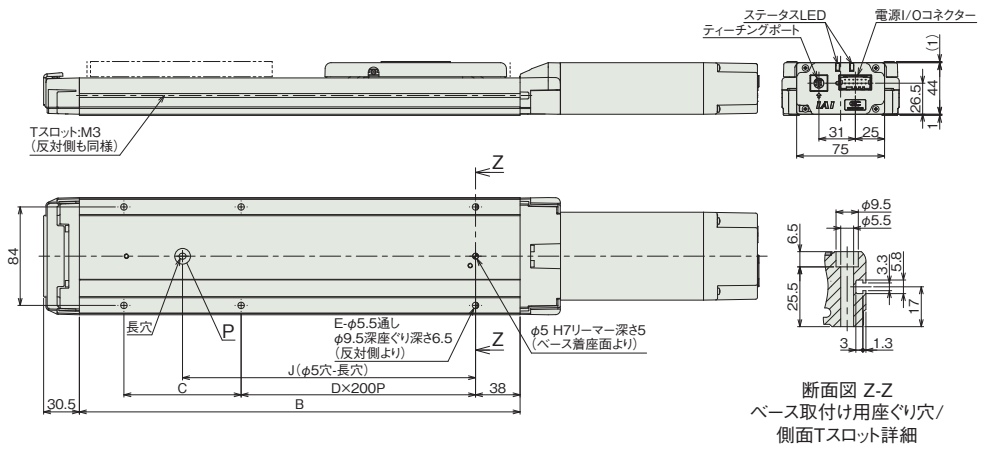
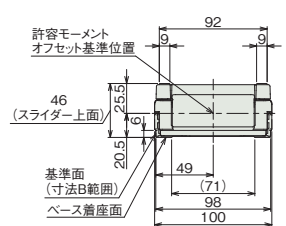
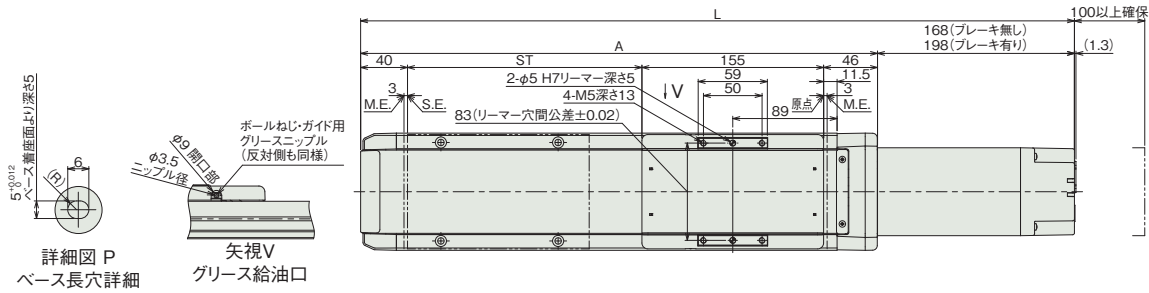
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



■EC-WS10

(注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。

ST : ストローク
M.E. : メカニカルエンド
S.E. : ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	
L	ブレーキ無し	459	509	559	609	659	709	759	809	859	909
	ブレーキ有り	489	539	589	639	689	739	789	839	889	939
A	291	341	391	441	491	541	591	641	691	741	
B	226	276	326	376	426	476	526	576	626	676	
C	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	
D	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	
E	4	4	6	6	6	6	8	8	8	8	
J	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	

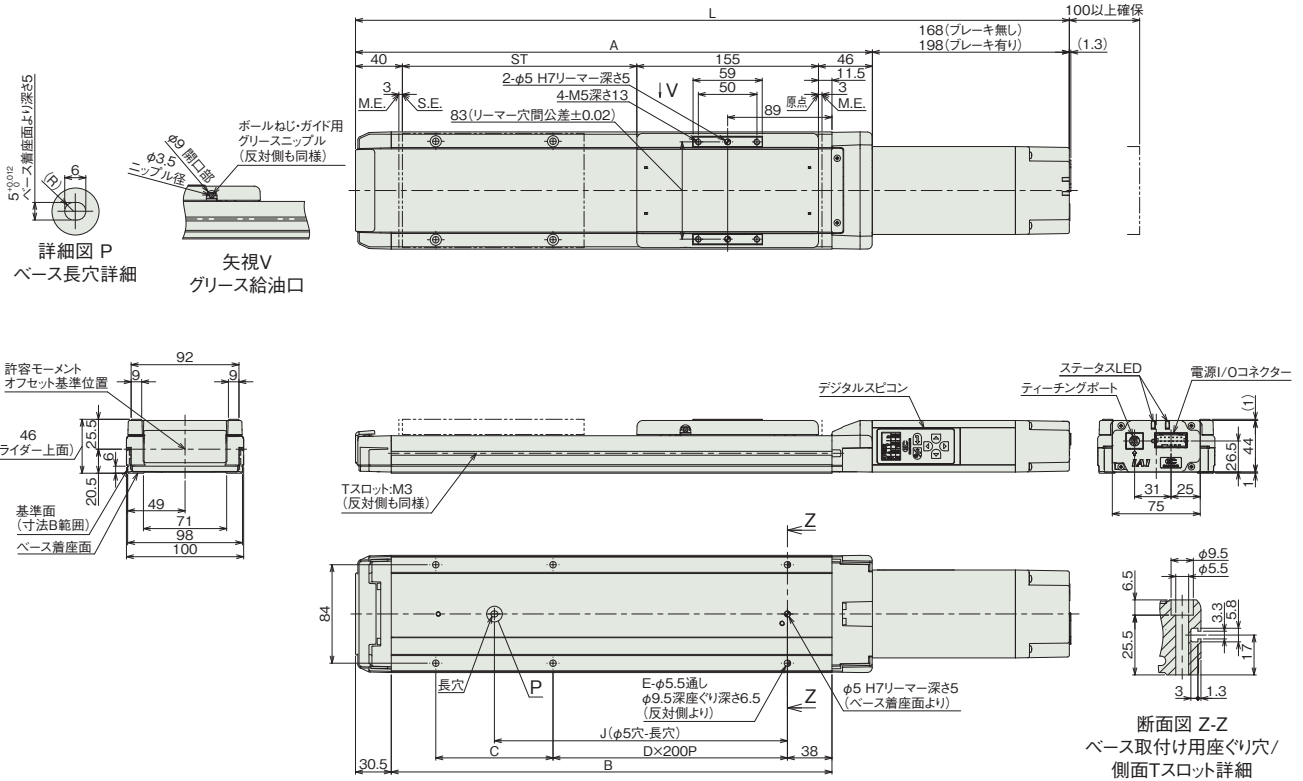
■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	
質量 (kg)	ブレーキ無し	2.7	2.9	3.2	3.4	3.7	3.9	4.2	4.4	4.7	4.9
	ブレーキ有り	2.8	3.1	3.3	3.5	3.8	4.1	4.3	4.5	4.8	5.0

■EC-DWS10<デジタルスピコン付き>

(注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) 下図はデジタルスピコン取付け方向左側 (DL) の場合です。デジタルスピコン取付け方向右側 (DR) の場合は反対側になります。

ST : ストローク
M.E. : メカニカルエンド
S.E. : ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	
L	ブレーキ無し	459	509	559	609	659	709	759	809	859	909
	ブレーキ有り	489	539	589	639	689	739	789	839	889	939
A	291	341	391	441	491	541	591	641	691	741	
B	226	276	326	376	426	476	526	576	626	676	
C	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	
D	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	
E	4	4	6	6	6	6	8	8	8	8	
J	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	
質量 (kg)	ブレーキ無し	2.7	2.9	3.2	3.4	3.7	3.9	4.2	4.4	4.7	4.9
	ブレーキ有り	2.8	3.1	3.3	3.5	3.8	4.1	4.3	4.5	4.8	5.0

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-391ページをご確認ください。

EC-WS12

EC-DWS12

〈デジタルスピコン付き〉

簡易防塵

モーター
ストレート

本体幅
120
mm

24v
パルス
モーター

型式項目

EC					
シリーズ	タイプ	リード	ストローク	電源・I/Oケーブル長 下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照	オプション 下記オプション 価格表参照
WS12	標準	S 24mm H 16mm	50 800	50mm 800mm (50mm毎)	
DWS12	デジタルスピコン	M 8mm L 4mm			



水平

垂直

横立て

天吊り

CE

RoHS
10

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	WS12	DWS12		WS12	DWS12
50	-	-	450	-	-
100	-	-	500	-	-
150	-	-	550	-	-
200	-	-	600	-	-
250	-	-	650	-	-
300	-	-	700	-	-
350	-	-	750	-	-
400	-	-	800	-	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様 (注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
エアシリンダー互換取付けプレート	CS	2-373	-(注2)
デジタルスピコン取付け方向 (左側) (注3)	DL	2-374	-
デジタルスピコン取付け方向 (右側) (注3)	DR	2-374	-
指定グリース塗布仕様	G5	2-381	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
バッテリーレス	WA	2-388	-
アブソリュートエンコーダー仕様	WL	2-388	-
無線通信仕様	WL2	2-388	-
無線軸動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様 (ACR) 選択時は、PNP仕様 (PN) および電源2系統仕様 (TMD2) を選択できません。
 (注2) ストローク50mmごとに価格が¥1,000アップします。ストローク別価格については、参照頁をご確認ください。
 (注3) DWS12のみ選択可能です。型式項目のオプション欄に必ずどちらかの型式をご記入ください。

POINT
選定上の注意

- (1) 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。省電力設定を有効にする場合は、メインスペックが変わりますので、詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は1-269ページをご確認ください。
- (3) 使用周囲温度によって、デューティーの制限が必要です。詳細は1-280ページをご参照ください。
- (4) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご確認ください。
- (5) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向500mm以下です。張出し負荷長は1-16ページの図をご確認ください。
- (6) 取付け物体の重心位置は、張出し距離の1/2以下としてください。張出し距離や負荷モーメントが許容値内であっても、動作中に異常な振動や音などが発生する場合は、動作条件を緩めてご使用ください。
- (7) リードS、Hは、垂直で設置することはできません。
- (8) リードSは押付け動作を行うことはできません。

電源・I/Oケーブル長価格表 (標準価格)

標準コネクターケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様 (注5) (両端コネクター付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	-(注4)	-
1~3	1~3m	-	-
4~5	4~5m	-	-
6~7	6~7m	-	-
8~10	8~10m	-	-

(注4) 端子台コネクターのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。
 (注5) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

4方向コネクターケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様 (注6) (両端コネクター付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1~S3	1~3m	-	-
S4~S5	4~5m	-	-
S6~S7	6~7m	-	-
S8~S10	8~10m	-	-

(注6) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

うれしい10の
ポイント
アプリケーション
事例
選定
カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダ
ロッド/
ラジアル
シリンダー
テーブル
グリッパー
ロータリー
ストッパー
クリーン
防塵防滴
オプション

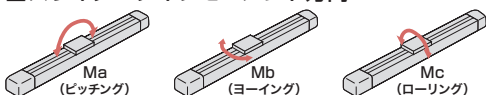
■メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	24	16	8	4	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)(省電力無効)	10	20	40	62
		最大可搬質量(kg)(省電力有効)	8	15	30	50
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	1000	720	420	210
		最低速度(mm/s)	30	20	10	5
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度(G)	1	1	0.5	0.3
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)(省電力無効)	-	-	8	13.5
		最大可搬質量(kg)(省電力有効)	-	-	8	13.5
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	-	-	360	210
		最低速度(mm/s)	-	-	10	5
		定格加減速度(G)	-	-	0.3	0.3
		最高加減速度(G)	-	-	0.5	0.3
押付け	押付け時最大推力(N)	-	84	168	337	
	押付け時最高速度(mm/s)	-	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力(kgf)	-	-	8	13.5	
ストローク	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	800	800	800	800	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ12mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロストモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
ベース	専用アルミ押出材 (A6063SS-T6相当) 黒色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
	Ma: 328N・m
	Mb: 328N・m
静的許容モーメント	Mc: 751N・m
	Ma: 77.0N・m
	Mb: 77.0N・m
動的許容モーメント(注7)	Mc: 176N・m
	Ma: 77.0N・m
	Mb: 77.0N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター(□42)
エンコーダ種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注7) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード24

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)			
	0.3	0.5	0.7	1
0	10	8	6	4
360	10	8	6	4
460	10	8	6	3.5
500	10	7.5	5.5	3.5
580	10	6.5	4.5	3
640	10	6	4	2.5
700	9	5	3.5	2
800	7.5	4.5	3	1.5
900	6	3	2	
1000	1.5			

リード16

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)			
	0.3	0.5	0.7	1
0	20	14	9	7
280	20	14	9	7
320	20	14	9	6
360	20	14	8.5	5.5
420	20	12	7	5
460	18	11	6.5	4.5
500	16	10	6	4
580	13	8	4.5	3
640	11	6	3.5	2
720	7	4	2	

リード8

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)		垂直 加速度(G)
	0.3	0.5	
0	40	30	8
140	40	30	8
160	40	30	8
190	40	30	8
220	40	25	7
250	35	20	6
280	30	16	5
320	22	12	4
360	15	9	3
420	8	5	

リード4

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)		垂直 加速度(G)
	0.3	0.3	
0	62	62	13.5
65	62	62	13.5
75	62	62	13.5
95	62	62	13.5
110	62	62	13.5
125	55	55	13.5
140	50	50	11
160	42	42	9
180	35	35	7
210	20	20	3

■省電力設定有効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード24

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)	
	0.3	0.7
0	8	5
360	8	5
460	8	4
500	7.5	3.5
580	6.5	3
640	5	2.5
700	4	1.5
800	1.5	

リード16

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)	
	0.3	0.7
0	15	7
280	15	7
320	15	7
360	13	6
420	11	5
460	10	4.5
500	8	3
580	5	1.5
640	3	

リード8

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)		垂直 加速度(G)
	0.3	0.3	
0	30	8	
140	30	8	
160	30	8	
190	25	6.5	
220	20	4.5	
250	16	3	
280	12	2	
320	8		

リード4

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)		垂直 加速度(G)
	0.3	0.3	
0	50	50	13.5
65	50	50	13.5
75	50	50	13.5
95	50	50	11
110	40	40	8
125	32	32	6
140	25	25	4
160	15	15	2

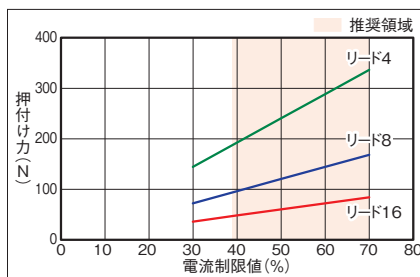
■ストロークと最高速度

リード (mm)	省電力設定	50-250 (50mm毎)	300 (mm)	350 (mm)	400 (mm)	450 (mm)	500 (mm)	550 (mm)	600 (mm)	650 (mm)	700 (mm)	750 (mm)	800 (mm)
24	無効		1000			900	800	700	580	500	460	400	360
	有効			800			700	580	500	460	400	360	360
16	無効	720	640	580	500	420	360	320	280	240	220	200	200
	有効		640		580	500	420	360	320	280	240	220	200
8	無効	420 <360>	360	280	250	220	190	170	150	130	110	90	85
	有効	320<280>	280	250	220	190	170	150	130	110	90	85	85
4	無効	210	180	140	125	110	95	85	75	65	55	50	45
	有効	160	140	125	110	95	85	75	65	55	50	45	45

(注) < >内は垂直使用の場合です。

(単位はmm/s)

■押付け力と電流制限値の相関図



寸法図

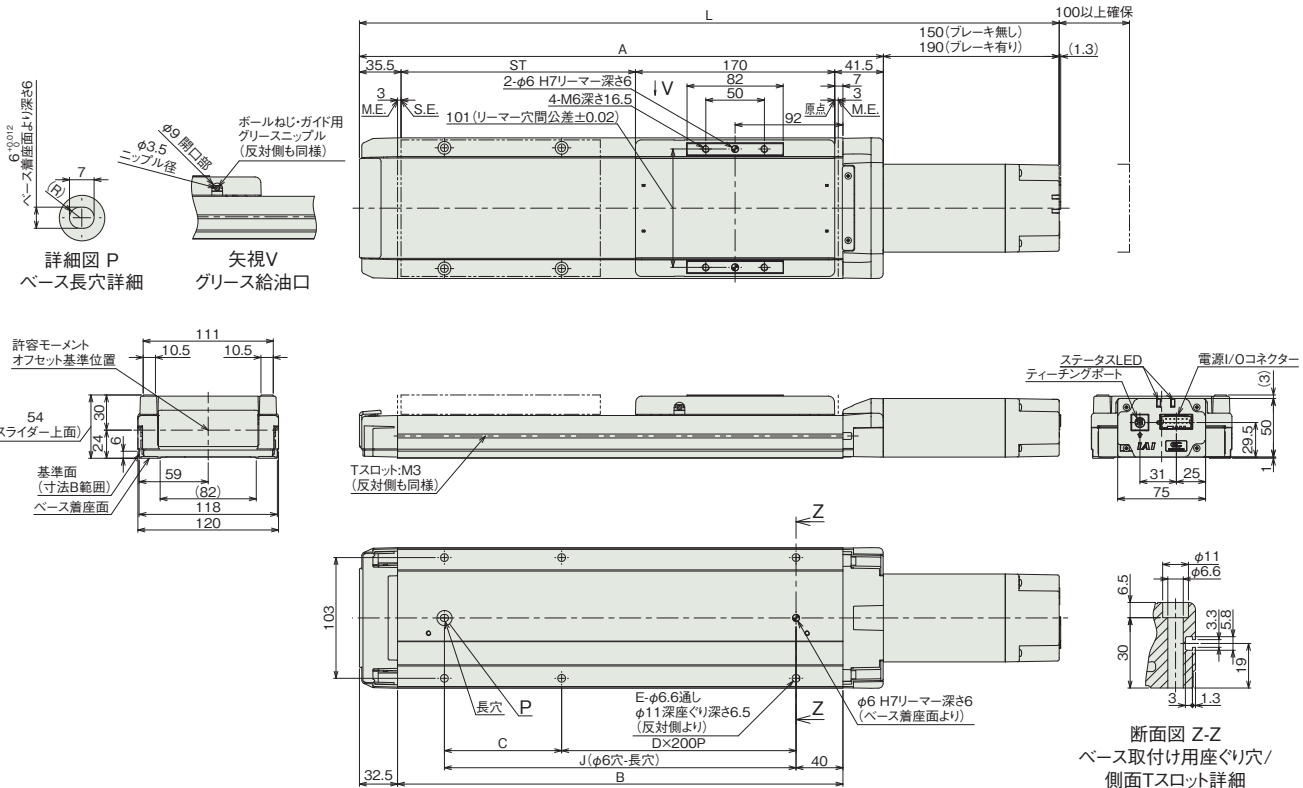
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



■EC-WS12

(注) 原点復帰を行った場合は、スライダーがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	
L	ブレーキ無し	447	497	547	597	647	697	747	797	847	897	947	997	1047	1097	1147	1197
	ブレーキ有り	487	537	587	637	687	737	787	837	887	937	987	1037	1087	1137	1187	1237
A	297	347	397	447	497	547	597	647	697	747	797	847	897	947	997	1047	1097
B	230	280	330	380	430	480	530	580	630	680	730	780	830	880	930	980	990
C	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	100
D	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4
E	4	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12
J	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	900

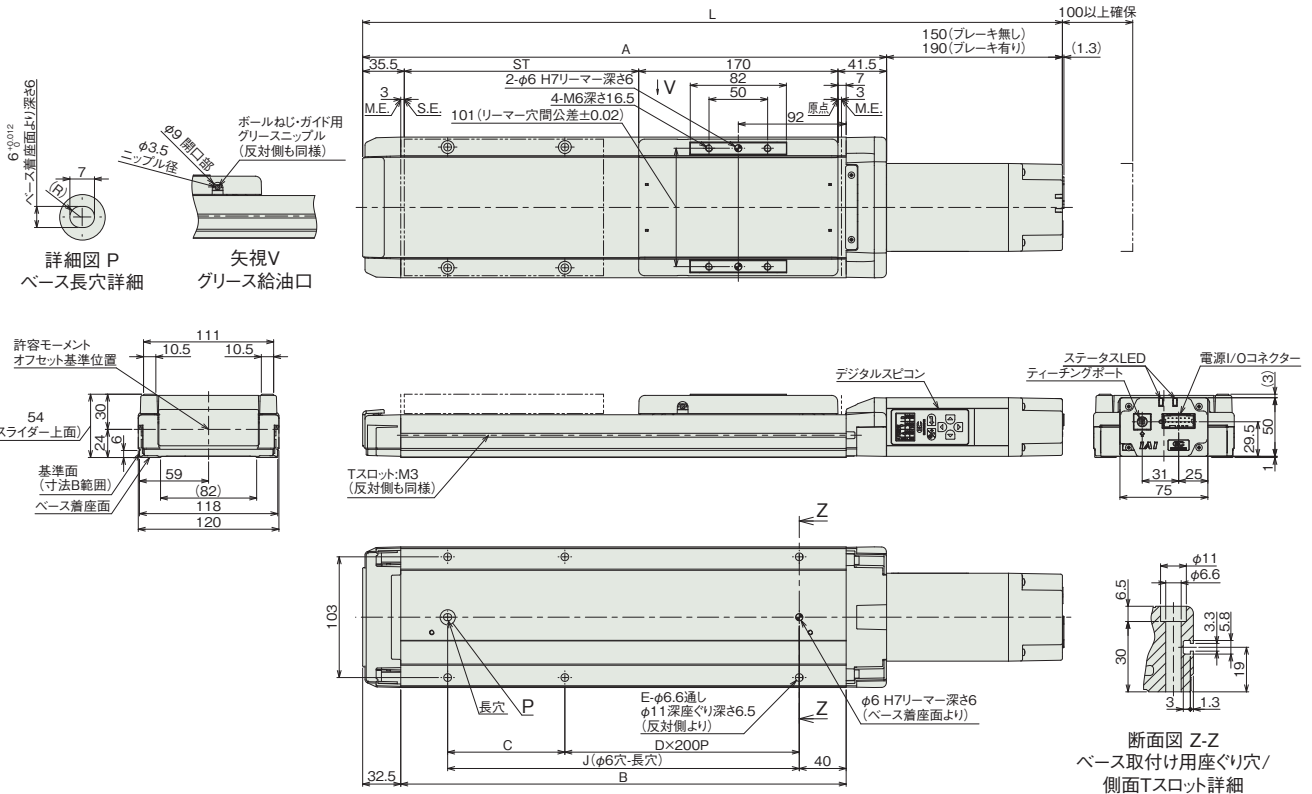
■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	
質量 (kg)	ブレーキ無し	3.4	3.7	4.1	4.5	4.8	5.2	5.5	5.9	6.2	6.6	6.9	7.3	7.6	8.0	8.4	8.7
	ブレーキ有り	3.7	4.0	4.4	4.7	5.1	5.5	5.8	6.2	6.5	6.9	7.2	7.6	7.9	8.3	8.6	9.0

■EC-DWS12<デジタルスピコン付き>

(注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) 下図はデジタルスピコン取付け方向左側(DL)の場合です。デジタルスピコン取付け方向右側(DR)の場合は反対側になります。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	
L	ブレーキ無し	447	497	547	597	647	697	747	797	847	897	947	997	1047	1097	1147	1197
	ブレーキ有り	487	537	587	637	687	737	787	837	887	937	987	1037	1087	1137	1187	1237
A	297	347	397	447	497	547	597	647	697	747	797	847	897	947	997	1047	
B	230	280	330	380	430	480	530	580	630	680	730	780	830	880	930	980	
C	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	
D	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	
E	4	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	
J	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	
質量 (kg)	ブレーキ無し	3.4	3.7	4.1	4.5	4.8	5.2	5.5	5.9	6.2	6.6	6.9	7.3	7.6	8.0	8.4	8.7
	ブレーキ有り	3.7	4.0	4.4	4.7	5.1	5.5	5.8	6.2	6.5	6.9	7.2	7.6	7.9	8.3	8.6	9.0

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-391ページをご確認ください。

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

コントローラー

制御関連機器

スライダ

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

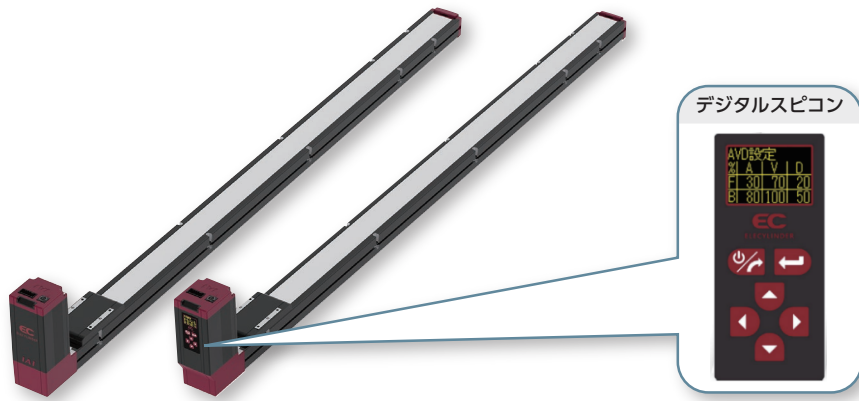
オプション

EC-B6S/B6SU EC-DB6S/DB6SU

簡易防塵 モーター ストレート 本体幅 **60mm** 24V パルス モーター ベルト タイプ

■型式項目

EC	-	S	-	-	-	-
シリーズ	タイプ	リード	仕様	ストローク	電源・I/Oケーブル長	オプション
B6	標準	S 48mm相当	無記入	300 2600	下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照	下記オプション 価格表参照
DB6	デジタルスピコン		U モーター下付き	300mm 2600mm (100mm毎)		



CE RoHS 10

水平 横立て 天吊り 垂直

(注) 上写真はモーター上付き仕様です。

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	B6	DB6		B6	DB6
300	-	-	1500	-	-
400	-	-	1600	-	-
500	-	-	1700	-	-
600	-	-	1800	-	-
700	-	-	1900	-	-
800	-	-	2000	-	-
900	-	-	2100	-	-
1000	-	-	2200	-	-
1100	-	-	2300	-	-
1200	-	-	2400	-	-
1300	-	-	2500	-	-
1400	-	-	2600	-	-

POINT
選定上の注意

- ベルトタイプは低速運転時に振動や音が発生する場合がありますので、移動速度は 100mm/s 以上でご使用ください。
- 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 押付け動作を行うことはできません。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 220mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご確認ください。
- 取付け物体の重心位置は、張出し距離の 1/2 以下としてください。張出し距離や負荷モーメントが許容値内であっても、動作中に異常な振動や音などが発生する場合は、動作条件を緩めてご使用ください。

■オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様(注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
指定グリース塗布仕様	G5	2-381	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
バッテリーレス アプソリュートエンコーダー仕様	WA	2-388	-
無線通信仕様	WL	2-388	-
無線軸動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様(ACR)選択時は、PNP仕様(PN)および電源2系統仕様(TMD2)を選択できません。

■電源・I/Oケーブル長価格表(標準価格)

■標準コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様(注3) (両端コネクタ付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	- (注2)	-
1 ~ 3	1 ~ 3m	-	-
4 ~ 5	4 ~ 5m	-	-
6 ~ 7	6 ~ 7m	-	-
8 ~ 10	8 ~ 10m	-	-

(注2) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。
(注3) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
(注) ロボットケーブルです。

■4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様(注4) (両端コネクタ付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1 ~ S3	1 ~ 3m	-	-
S4 ~ S5	4 ~ 5m	-	-
S6 ~ S7	6 ~ 7m	-	-
S8 ~ S10	8 ~ 10m	-	-

(注4) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
(注) ロボットケーブルです。

うれしい10のポイント
アプリケーション事例
選定
カタログの見方
注意事項
アクチュエーター
内蔵コントローラー
制御関連機器
スライダー
ロッド/ラジアルシリンダー
テーブル
グリッパー
ロータリー
ストッパー
クリーン
防塵防滴
オプション

うれしい10の
ポイント
アプリケーション
事例
選定
カタログの
見方
注意事項
アクチュエーター
内蔵
コントローラー
制御関連機器

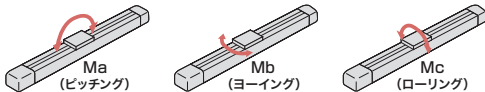
■メインスペック

項目		内容	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg) (省電力無効)	11
		最大可搬質量(kg) (省電力有効)	3
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	1500
		最低速度(mm/s)	100
		定格加減速度(G)	0.3
	最高加減速度(G)	1.0	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ	
	ブレーキ保持力(kgf)	1.3	
ストローク	最小ストローク(mm)	300	
	最大ストローク(mm)	2600	
	ストロークピッチ(mm)	100	

項目	内容
駆動方式	タイミングベルト 幅9mm ピッチ3mm リード48mm相当
繰返し位置決め精度	±0.08mm
ロストモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
ベース	専用アルミ押出材 (A6063S5-T5相当) 黒色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma : 48.5 N·m
	Mb : 69.3 N·m
	Mc : 97.1 N·m
動的許容モーメント (注5)	Ma : 11.6 N·m
	Mb : 16.6 N·m
	Mc : 23.3 N·m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター (□42)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ【納期照会】に記載

(注5) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダータイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)			
	0.3	0.5	0.7	1
0	11	10	8	7
200	11	10	8	7
300	11	8.5	7	6
600	7	5	4	3
1000	4	3	2	1
1200	3	2	1	0.5
1400	2	1	1	0.5
1500	2	1	1	0.5

■省電力設定有効 可搬質量の単位はkgです。

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)	
	0.3	0.7
0	3	2
800	3	2
1400	0.5	0.5

■ストロークと最高速度

省電力 設定	300 (mm)	400 (mm)	500 (mm)	600 (mm)	700 (mm)	800 (mm)	900~2600 (100mm毎)
無効	890	1070	1220	1340	1400	1440	1500
有効	890	1070	1220	1300	1350	1400	

(単位はmm/s)

スライダー
ロッド/
ラジアル
シリンダー
テーブル
グリッパー
ロータリー
ストッパー
クリーン
防塵防滴
オプション

寸法図

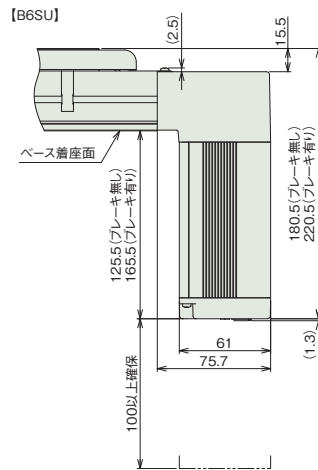
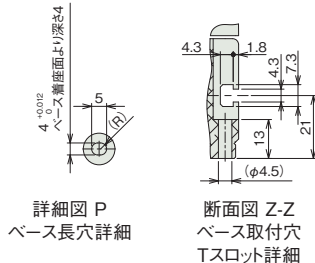
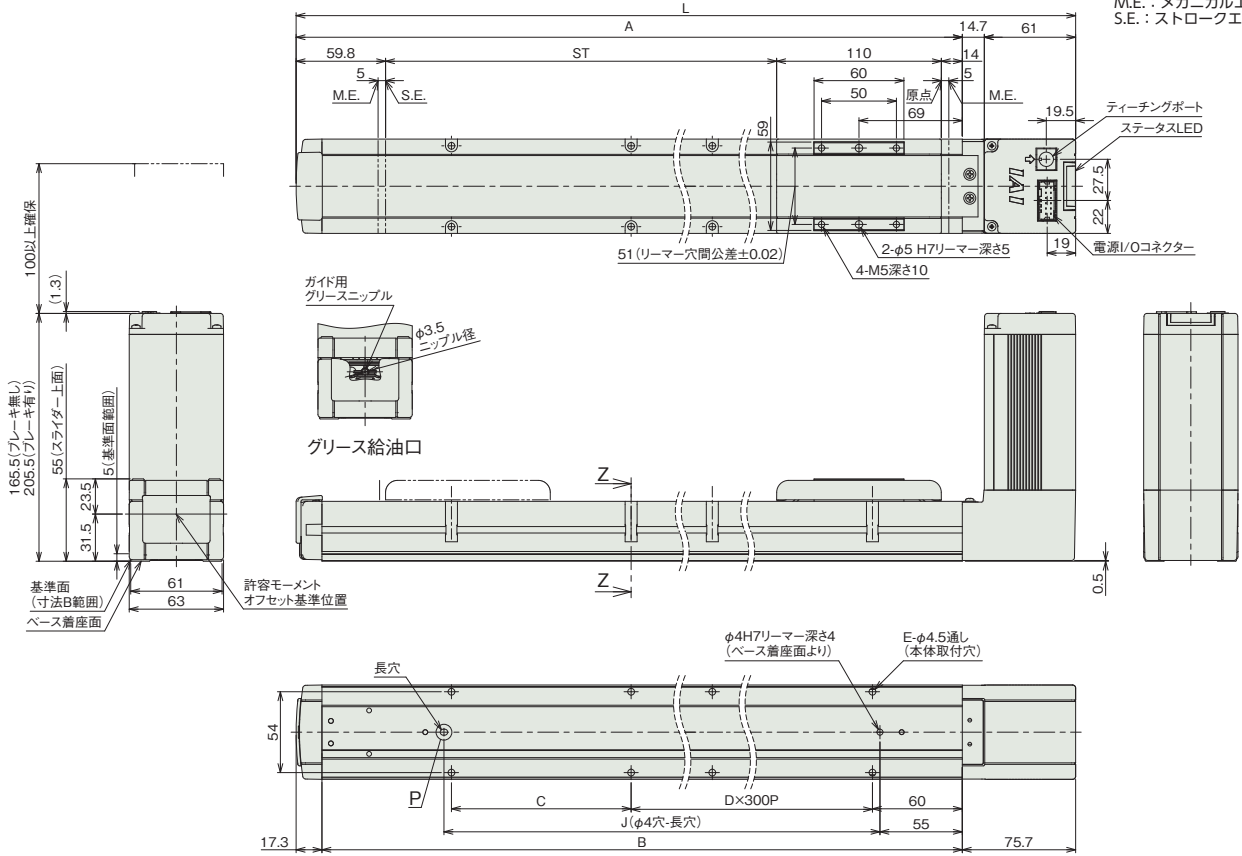
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



■EC-B6S/B6SU

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST : ストローク
M.E. : メカニカルエンド
S.E. : ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600
L	559.5	659.5	759.5	859.5	959.5	1059.5	1159.5	1259.5	1359.5	1459.5	1559.5	1659.5	1759.5	1859.5	1959.5	2059.5	2159.5	2259.5	2359.5	2459.5	2559.5	2659.5	2759.5	2859.5
A	483.8	583.8	683.8	783.8	883.8	983.8	1083.8	1183.8	1283.8	1383.8	1483.8	1583.8	1683.8	1783.8	1883.8	1983.8	2083.8	2183.8	2283.8	2383.8	2483.8	2583.8	2683.8	2783.8
B	466.5	566.5	666.5	766.5	866.5	966.5	1066.5	1166.5	1266.5	1366.5	1466.5	1566.5	1666.5	1766.5	1866.5	1966.5	2066.5	2166.5	2266.5	2366.5	2466.5	2566.5	2666.5	2766.5
C	320	120	220	320	120	220	320	120	220	320	120	220	320	120	220	320	120	220	320	120	220	320	120	220
D	0	1	1	1	2	2	2	3	3	3	4	4	4	5	5	5	6	6	6	7	7	7	8	8
E	4	6	6	6	8	8	8	10	10	10	12	12	12	14	14	14	16	16	16	18	18	18	20	20
J	330	430	530	630	730	830	930	1030	1130	1230	1330	1430	1530	1630	1730	1830	1930	2030	2130	2230	2330	2430	2530	2630

■ストローク別質量

ストローク	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600
質量 (kg)	2.7	3.0	3.4	3.7	4.0	4.3	4.7	5.0	5.3	5.6	5.9	6.3	6.6	6.9	7.2	7.5	7.8	8.2	8.5	8.8	9.2	9.5	9.8	10.2
質量 (kg)	3.0	3.3	3.7	4.0	4.3	4.6	5.0	5.3	5.6	5.9	6.2	6.6	6.9	7.2	7.5	7.8	8.1	8.5	8.8	9.1	9.5	9.8	10.1	10.5

(注) B6SUも質量は変わりません。

うれしい10のポイント

アプリケーション事例

選定

カタログの見方

注意事項

アフターサービス

内蔵コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/ラジアルシリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

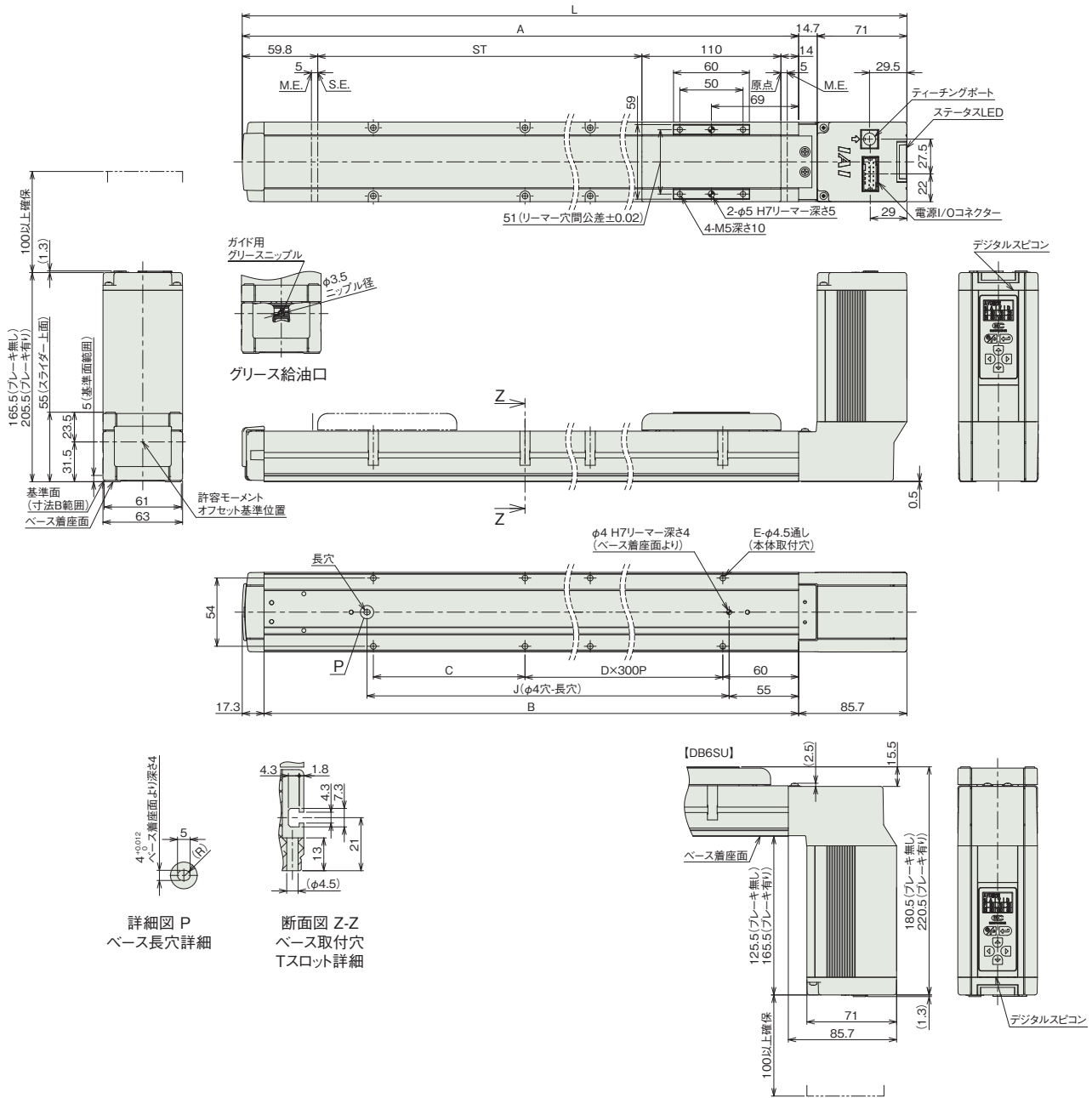
防塵防滴

オプション

■EC-DB6S/DB6SU(デジタルスピコン付き)

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。
(注) デジタルスピコンの向きを下図以外の方向に変更することはできません。

ST : ストローク
M.E. : メカニカルエンド
S.E. : ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600
L	569.5	669.5	769.5	869.5	969.5	1069.5	1169.5	1269.5	1369.5	1469.5	1569.5	1669.5	1769.5	1869.5	1969.5	2069.5	2169.5	2269.5	2369.5	2469.5	2569.5	2669.5	2769.5	2869.5
A	483.8	583.8	683.8	783.8	883.8	983.8	1083.8	1183.8	1283.8	1383.8	1483.8	1583.8	1683.8	1783.8	1883.8	1983.8	2083.8	2183.8	2283.8	2383.8	2483.8	2583.8	2683.8	2783.8
B	466.5	566.5	666.5	766.5	866.5	966.5	1066.5	1166.5	1266.5	1366.5	1466.5	1566.5	1666.5	1766.5	1866.5	1966.5	2066.5	2166.5	2266.5	2366.5	2466.5	2566.5	2666.5	2766.5
C	320	120	220	320	120	220	320	120	220	320	120	220	320	120	220	320	120	220	320	120	220	320	120	220
D	0	1	1	1	2	2	2	3	3	3	4	4	4	5	5	5	6	6	6	7	7	7	8	8
E	4	6	6	6	8	8	8	10	10	10	12	12	12	14	14	14	16	16	16	18	18	18	20	20
J	330	430	530	630	730	830	930	1030	1130	1230	1330	1430	1530	1630	1730	1830	1930	2030	2130	2230	2330	2430	2530	2630

■ストローク別質量

ストローク	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600
質量 (kg)	2.7	3.0	3.4	3.7	4.0	4.3	4.7	5.0	5.3	5.6	5.9	6.3	6.6	6.9	7.2	7.5	7.8	8.2	8.5	8.8	9.2	9.5	9.8	10.2
質量 (kg)	3.0	3.3	3.7	4.0	4.3	4.6	5.0	5.3	5.6	5.9	6.2	6.6	6.9	7.2	7.5	7.8	8.1	8.5	8.8	9.1	9.5	9.8	10.1	10.5

(注) DB6SUも質量は変わりません。

■適応コントローラ

(注) ECシリーズはコントローラ内蔵です。内蔵コントローラの詳細は、2-391ページをご確認ください。

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

コントローラー
内蔵

制御関連機器

スライダ

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

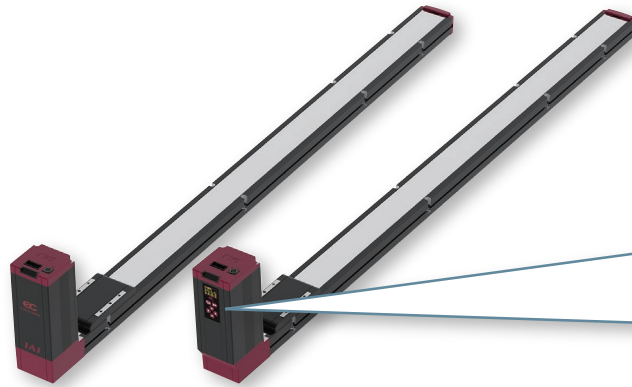
オプション

EC-B7S/B7SU EC-DB7S/DB7SU

簡易防塵 モーター ストレート 本体幅 **70mm** 24V パルス モーター ベルト タイプ

型式項目

EC	S										
シリーズ	タイプ	リード	仕様	ストローク	電源・I/Oケーブル長	オプション					
B7 DB7	標準 デジタルスピコン	S 48mm相当	無記入 U モーター上付き モーター下付き	300 2600 300mm 2600mm (100mm毎)	下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照		下記オプション 価格表参照				



CE RoHS 10

水平 横立 天吊り 垂直

(注) 上写真はモーター上付き仕様です。

ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	B7	DB7		B7	DB7
300	-	-	1500	-	-
400	-	-	1600	-	-
500	-	-	1700	-	-
600	-	-	1800	-	-
700	-	-	1900	-	-
800	-	-	2000	-	-
900	-	-	2100	-	-
1000	-	-	2200	-	-
1100	-	-	2300	-	-
1200	-	-	2400	-	-
1300	-	-	2500	-	-
1400	-	-	2600	-	-

オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様(注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
指定グリース塗布仕様	G5	2-381	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
バッテリーレス アブソリュートエンコーダー仕様	WA	2-388	-
無線通信仕様	WL	2-388	-
無線軸動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様(ACR)選択時は、PNP仕様(PN)および電源2系統仕様(TMD2)を選択できません。

POINT
選定上の注意

- ベルトタイプは低速運転時に振動や音が発生する場合がありますので、移動速度は100mm/s以上でご使用ください。
- 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 押付け動作を行うことはできません。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向280mm以下です。張出し負荷長は1-16ページの図をご確認ください。
- 取付け物体の重心位置は、張出し距離の1/2以下としてください。張出し距離や負荷モーメントが許容値内であっても、動作中に異常な振動や音などが発生する場合は、動作条件を緩めてご使用ください。

電源・I/Oケーブル長価格表(標準価格)

標準コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様(注3) (両端コネクタ付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	- (注2)	-
1~3	1~3m	-	-
4~5	4~5m	-	-
6~7	6~7m	-	-
8~10	8~10m	-	-

(注2) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。

(注3) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。

(注) ロボットケーブルです。

4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様(注4) (両端コネクタ付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1~S3	1~3m	-	-
S4~S5	4~5m	-	-
S6~S7	6~7m	-	-
S8~S10	8~10m	-	-

(注4) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。

(注) ロボットケーブルです。

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

コントローラー
内蔵

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

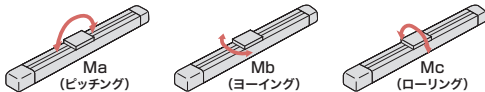
■メインスペック

項目		内容	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg) (省電力無効)	20
		最大可搬質量(kg) (省電力有効)	14
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	1600
		最低速度(mm/s)	100
		定格加減速度(G)	0.3
ブレーキ	最高加減速度(G)	1.0	
	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ	
ストローク	ブレーキ保持力(kgf)	2.5	
	最小ストローク(mm)	300	
	最大ストローク(mm)	2600	
	ストロークピッチ(mm)	100	

項目	内容
駆動方式	タイミングベルト 幅9mm ピッチ3mm リード48mm相当
繰返し位置決め精度	±0.08mm
ロスモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
ベース	専用アルミ押出材 (A6063SS-T5相当) 黒色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 79.7 N・m
	Mb: 114 N・m
	Mc: 157 N・m
動的許容モーメント (注5)	Ma: 17.7 N・m
	Mb: 25.3 N・m
	Mc: 34.9 N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター (□56)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ【納期照会】に記載

(注5) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)			
	0.3	0.5	0.7	1
0	20	20	18	16
100	20	20	18	16
200	20	20	17	15
300	19	17	15	13
600	11	9	8	7
1000	6	5	4	3
1400	3	2	1	0.5
1600	3	2	1	0.5

■省電力設定有効 可搬質量の単位はkgです。

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)	
	0.3	0.7
0	14	12
100	14	12
400	10	8
800	5	3
1200	1	0.5

■ストロークと最高速度

省電力 設定	300 (mm)	400 (mm)	500 (mm)	600 (mm)	700 (mm)	800 (mm)	900 (mm)	1000~2600 (100mm毎)
無効	890	1070	1220	1340	1450	1520	1550	1600
有効	890	1070	1120			1200		

(単位はmm/s)

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

コントローラー
内蔵

制御関連機器

スライダ

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

寸法図

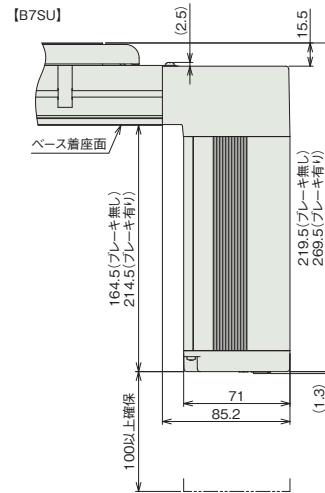
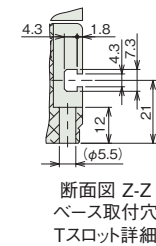
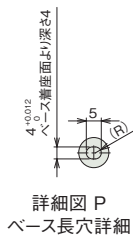
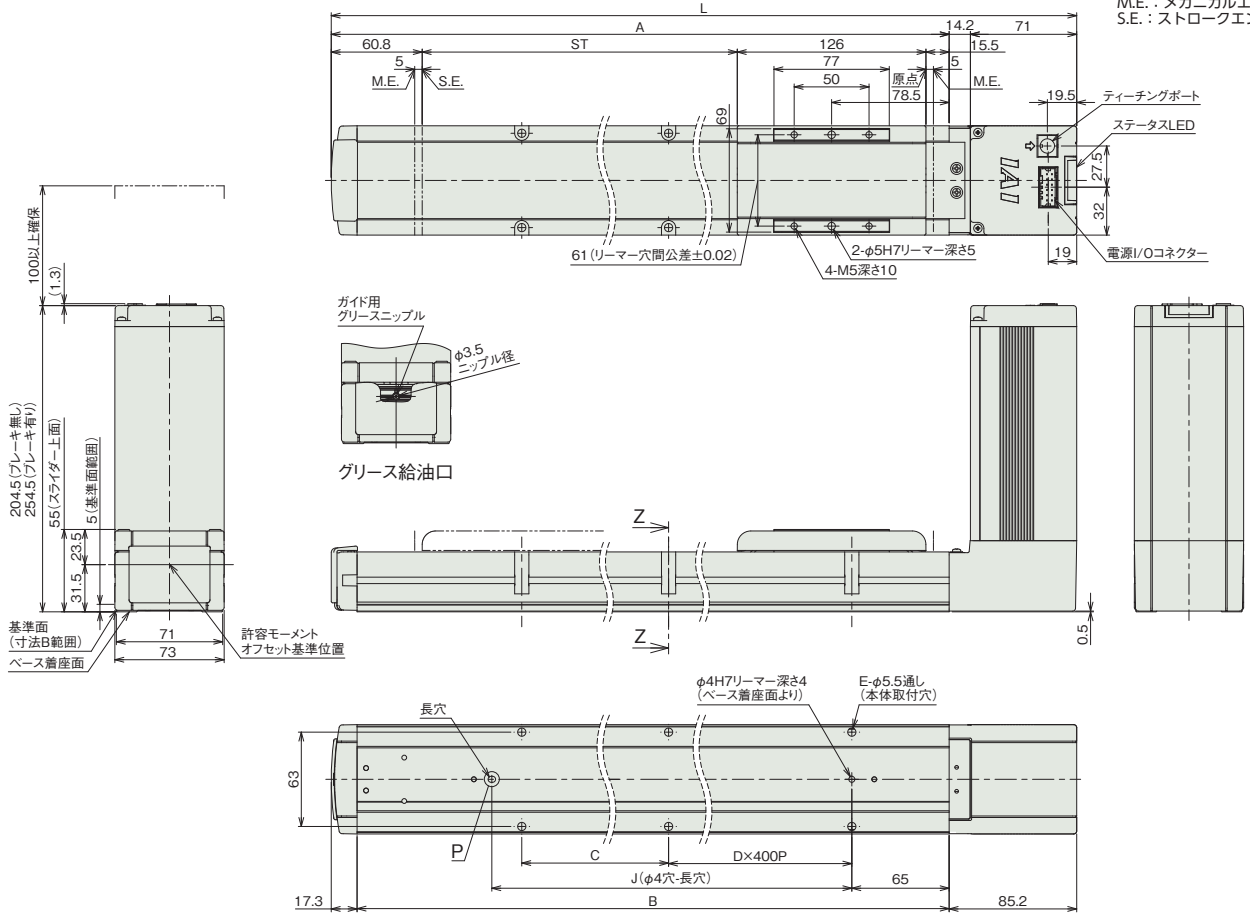
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



■EC-B7S/B7SU

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600
L	587.5	687.5	787.5	887.5	987.5	1087.5	1187.5	1287.5	1387.5	1487.5	1587.5	1687.5	1787.5	1887.5	1987.5	2087.5	2187.5	2287.5	2387.5	2487.5	2587.5	2687.5	2787.5	2887.5
A	502.3	602.3	702.3	802.3	902.3	1002.3	1102.3	1202.3	1302.3	1402.3	1502.3	1602.3	1702.3	1802.3	1902.3	2002.3	2102.3	2202.3	2302.3	2402.3	2502.3	2602.3	2702.3	2802.3
B	485	585	685	785	885	985	1085	1185	1285	1385	1485	1585	1685	1785	1885	1985	2085	2185	2285	2385	2485	2585	2685	2785
C	310	410	110	210	310	410	110	210	310	410	110	210	310	410	110	210	310	410	110	210	310	410	110	210
D	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6
E	4	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16
J	330	430	530	630	730	830	930	1030	1130	1230	1330	1430	1530	1630	1730	1830	1930	2030	2130	2230	2330	2430	2530	2630

■ストローク別質量

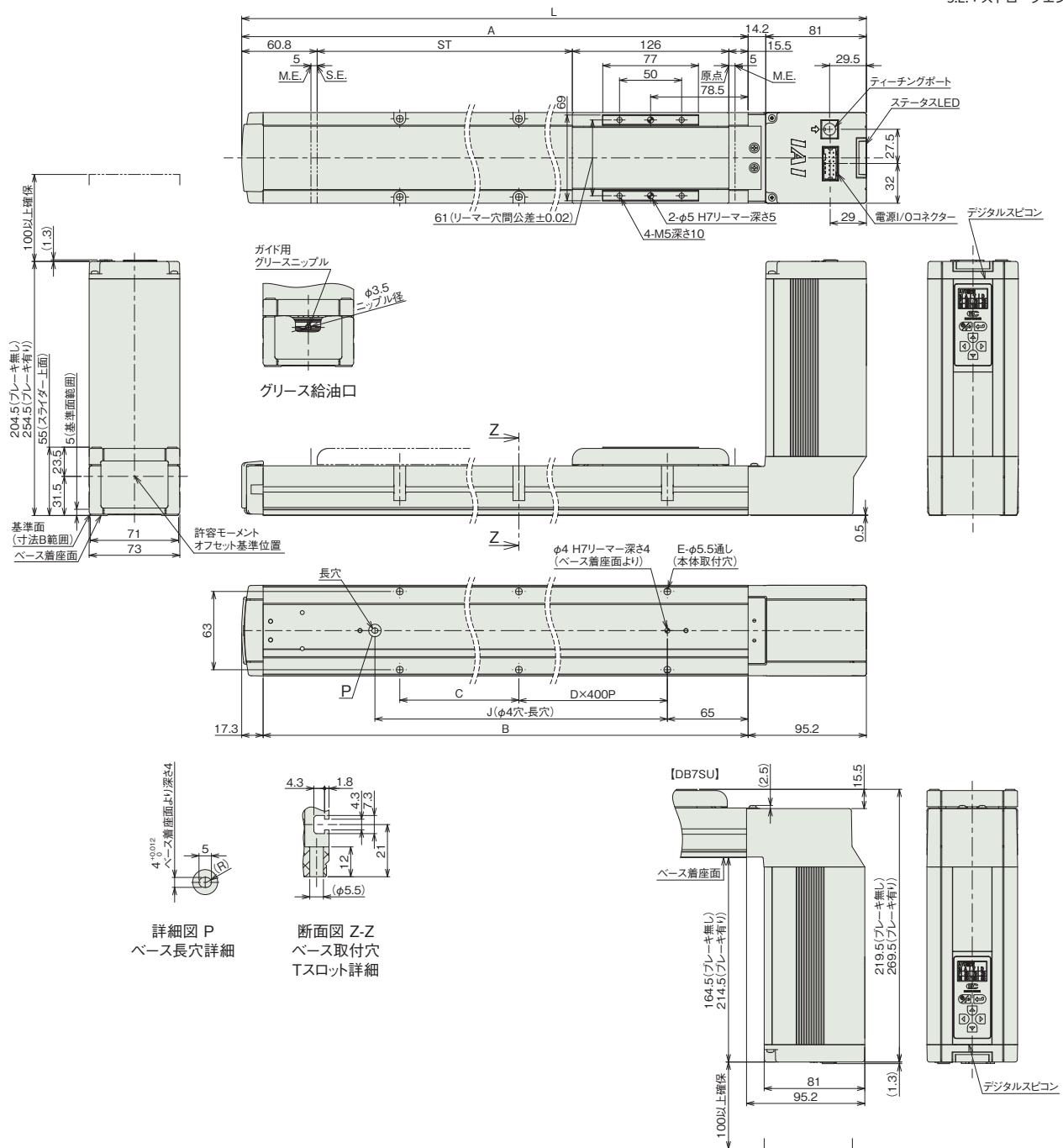
ストローク	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600	
質量 (kg)	ブレーキ無し	4.6	4.9	5.2	5.6	5.9	6.2	6.5	6.8	7.1	7.5	7.8	8.1	8.4	8.7	9.1	9.4	9.7	10.0	10.3	10.7	11.0	11.3	11.6	12.0
	ブレーキ有り	5.1	5.4	5.7	6.1	6.4	6.7	7.0	7.3	7.6	8.0	8.3	8.6	8.9	9.2	9.6	9.9	10.2	10.5	10.8	11.2	11.5	11.8	12.1	12.5

(注) B7SUも質量は変わりません。

■EC-DB7S/DB7SU(デジタルスピコン付き)

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。
(注) デジタルスピコンの向きを下图以外の方向に変更することはできません。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600
L	597.5	697.5	797.5	897.5	997.5	1097.5	1197.5	1297.5	1397.5	1497.5	1597.5	1697.5	1797.5	1897.5	1997.5	2097.5	2197.5	2297.5	2397.5	2497.5	2597.5	2697.5	2797.5	2897.5
A	502.3	602.3	702.3	802.3	902.3	1002.3	1102.3	1202.3	1302.3	1402.3	1502.3	1602.3	1702.3	1802.3	1902.3	2002.3	2102.3	2202.3	2302.3	2402.3	2502.3	2602.3	2702.3	2802.3
B	485	585	685	785	885	985	1085	1185	1285	1385	1485	1585	1685	1785	1885	1985	2085	2185	2285	2385	2485	2585	2685	2785
C	310	410	110	210	310	410	110	210	310	410	110	210	310	410	110	210	310	410	110	210	310	410	110	210
D	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	5	5	5	5	5	6	6
E	4	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16
J	330	430	530	630	730	830	930	1030	1130	1230	1330	1430	1530	1630	1730	1830	1930	2030	2130	2230	2330	2430	2530	2630

■ストローク別質量

ストローク	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600
質量 (kg)	4.7	5.0	5.3	5.7	6.0	6.3	6.6	6.9	7.2	7.6	7.9	8.2	8.5	8.8	9.2	9.5	9.8	10.1	10.4	10.8	11.1	11.4	11.7	12.1
(kg)	5.2	5.5	5.8	6.2	6.5	6.8	7.1	7.4	7.7	8.1	8.4	8.7	9.0	9.3	9.7	10.0	10.3	10.6	10.9	11.3	11.6	11.9	12.2	12.6

(注) DB7SUも質量は変わりません。

■適応コントローラ

(注) ECシリーズはコントローラ内蔵です。内蔵コントローラの詳細は、2-391ページをご確認ください。

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

EC-S10

±10µm 標準
バッテリーレスアプン
モーターストレート
本体幅 100mm
200V ACサーボモーター

型式項目

EC - S10 - [] - [] - [] - [] - []

シリーズ	タイプ	リード	ストローク	電源・I/Oケーブル長 下記ケーブル長 価格表参照	モーター電源ケーブル長	オプション 下記オプション 価格表参照
		S 30mm H 20mm M 10mm L 5mm	100 ? 1100 ? 1100mm (50mm毎)		0 ケーブルなし 1 1m ? ? 10 10m	



CE RoHS 10
水平 垂直 横立て 天吊り

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
100	-	650	-
150	-	700	-
200	-	750	-
250	-	800	-
300	-	850	-
350	-	900	-
400	-	950	-
450	-	1000	-
500	-	1050	-
550	-	1100	-
600	-		-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様(注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
指定グリース塗布仕様	G5	2-381	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様(注1)	PN	2-384	-
電源2系統仕様(注1)	TMD2	2-387	-
無線通信仕様	WL	2-388	-
無線輪動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様 (ACR) 選択時は、PNP仕様 (PN) および電源2系統仕様 (TMD2) を選択できません。

電源・I/Oケーブル長価格表 (標準価格)

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様(注3) (両端コネクタ付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	- (注2)	-
1~3	1~3m	-	-
4~5	4~5m	-	-
6~7	6~7m	-	-
8~10	8~10m	-	-

(注2) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は2-401ページをご確認ください。
(注3) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
(注) ロボットケーブルです。

POINT
選定上の注意

- [メインスペック] の可搬質量は最大値を表記しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 動作させるにはモーター駆動用電源ユニット [PSA-200] が必要です。[PSA-200] 1台で最大6軸分の電源供給が可能です。詳細については2-402ページをご確認ください。
- 動作条件 (搬送質量、加減速度) によって使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は1-280ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご確認ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向550mm以下です。張出し負荷長は1-16ページの図をご確認ください。

モーター電源ケーブル長価格表 (標準価格)

ケーブル記号	ケーブル長	標準価格
		CB-EC-PW□□□□-RB付属
0	ケーブルなし	-
1~3	1~3m	-
4~5	4~5m	-
6~10	6~10m	-

(注) ロボットケーブルです。

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダ

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

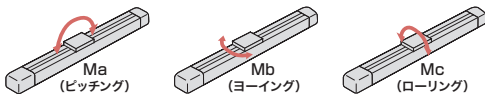
■メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	30	20	10	5	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)	17	30	65	85
		最高速度(mm/s)	1500	1000	500	250
	速度/加減速度	定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度(G)	1	1	0.7	0.3
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)	2	5	11	21
		最高速度(mm/s)	1500	1000	500	250
	速度/加減速度	定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度(G)	0.7	0.7	0.5	0.3
推力	定格推力(N)	56.6	84.9	169.8	339.7	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
ストローク	ブレーキ保持力(kgf)	2	5	11	21	
	最小ストローク(mm)	100	100	100	100	
	最大ストローク(mm)	1100	1100	1100	1100	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ16mm 転造C10相当
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロストモーション	-(2点間位置決め機能のため、表記できません。)
ベース	専用アルミ押出材(A6063SS-T6相当) 黒色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 328 N·m
	Mb: 328 N·m
	Mc: 631 N·m
動的許容モーメント (注4)	Ma: 61.1 N·m
	Mb: 61.1 N·m
	Mc: 117 N·m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	-
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター(200V)
モーター定格容量	100W
エンコーダ種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注4) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。

リード30

姿勢 速度 (mm/s)	水平			垂直			
	加速度(G)						
	0.3	0.5	0.7	1.0	0.3	0.5	0.7
0	17	11	7.5	4.5	2	2	2
1500	17	11	7.5	4.5	2	2	2

リード20

姿勢 速度 (mm/s)	水平			垂直			
	加速度(G)						
	0.3	0.5	0.7	1.0	0.3	0.5	0.7
0	30	19.5	12.5	7.5	5	4.5	3.5
1000	30	19.5	12.5	7.5	5	4.5	3.5

リード10

姿勢 速度 (mm/s)	水平			垂直		
	加速度(G)					
	0.3	0.5	0.7	0.3	0.5	
0	65	33	19	11	9	
500	65	33	19	11	9	

リード5

姿勢 速度 (mm/s)	水平		垂直	
	加速度(G)			
	0.3	0.3	0.3	0.3
0	85	85	21	21
250	85	85	21	21

■ストロークと最高速度

ストローク リード(mm)	100~700 (50mm毎)	750 (mm)	800 (mm)	850 (mm)	900 (mm)	950 (mm)	1000 (mm)	1050 (mm)	1100 (mm)
30	1500	1328	1187	1068	965	877	800	733	674
20	1000	886	792	712	644	585	533	489	449
10	500	443	396	356	322	292	267	244	225
5	250	221	198	178	161	146	133	122	112

(単位はmm/s)

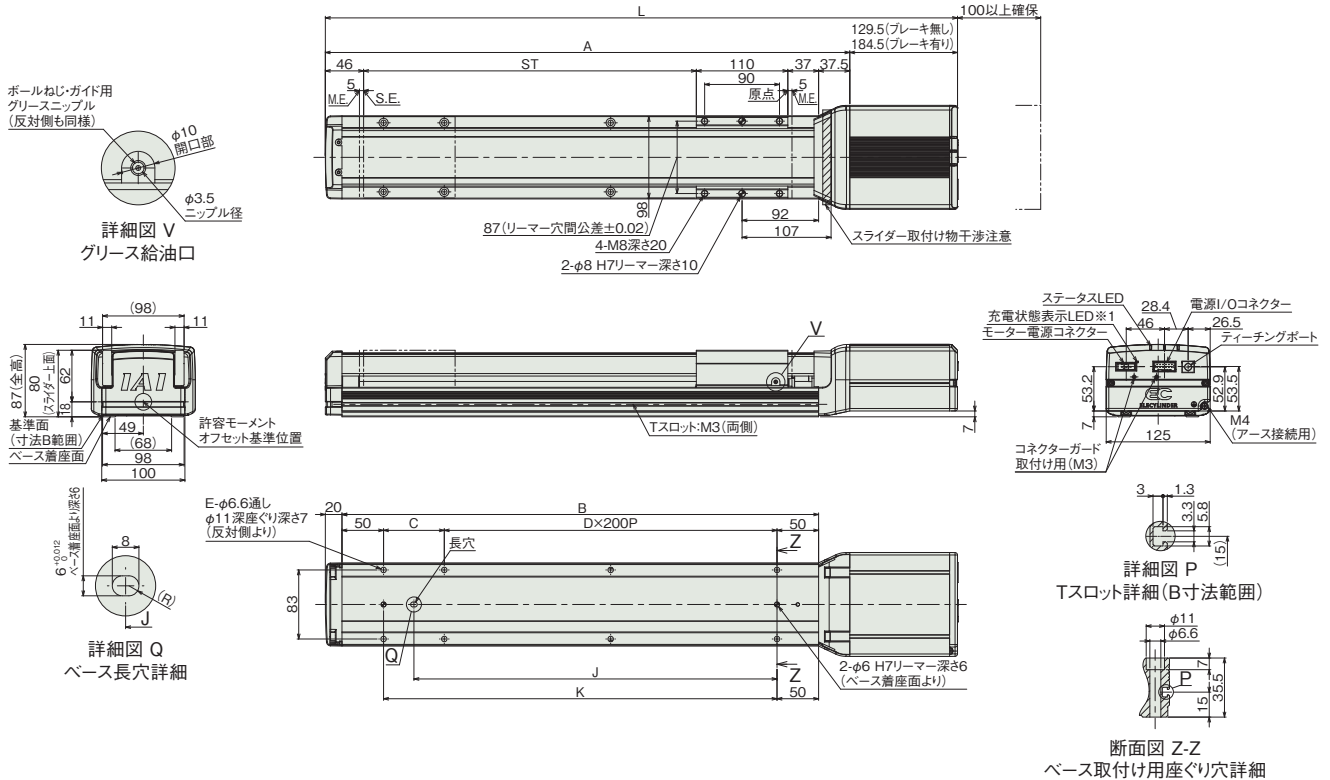
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



*1 充電状態表示LED点灯中は、コントローラー内部に充電された状態です。感電防止のため、配線・点検作業は電源遮断後にLEDが消灯していることを確認してから行ってください。
(注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100
L	460	510	560	610	660	710	760	810	860	910	960	1010	1060	1110	1160	1210	1260	1310	1360	1410	1460
ブレーキ無し	460	510	560	610	660	710	760	810	860	910	960	1010	1060	1110	1160	1210	1260	1310	1360	1410	1460
ブレーキ有り	515	565	615	665	715	765	815	865	915	965	1015	1065	1115	1165	1215	1265	1315	1365	1415	1465	1515
A	330.5	380.5	430.5	480.5	530.5	580.5	630.5	680.5	730.5	780.5	830.5	880.5	930.5	980.5	1030.5	1080.5	1130.5	1180.5	1230.5	1280.5	1330.5
B	273	323	373	423	473	523	573	623	673	723	773	823	873	923	973	1023	1073	1123	1173	1223	1273
C	173	223	273	123	173	223	273	323	373	423	473	523	573	623	673	723	773	823	873	923	973
D	0	0	0	1	1	1	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5
E	4	4	4	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14
J	86.5	111.5	136.5	261.5	286.5	311.5	436.5	461.5	486.5	511.5	636.5	661.5	686.5	711.5	836.5	861.5	886.5	911.5	1036.5	1061.5	1086.5
K	173	223	273	323	373	423	473	523	573	623	673	723	773	823	873	923	973	1023	1073	1123	1173

■ストローク別質量

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100
質量 (kg)	4.5	4.8	5.2	5.5	5.9	6.2	6.6	6.9	7.3	7.6	7.9	8.3	8.6	9.0	9.3	9.7	10.0	10.4	10.7	11.1	11.4
ブレーキ無し	4.5	4.8	5.2	5.5	5.9	6.2	6.6	6.9	7.3	7.6	7.9	8.3	8.6	9.0	9.3	9.7	10.0	10.4	10.7	11.1	11.4
ブレーキ有り	5.1	5.4	5.8	6.1	6.5	6.8	7.2	7.5	7.9	8.2	8.5	8.9	9.2	9.6	9.9	10.3	10.6	11.0	11.3	11.7	12.0

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-399ページをご確認ください。
また、200Vで駆動するEC-S10/S10X/S13/S13X/S15/S15Xについては、専用の200V電源ユニット「PSA-200」が必要です。「PSA-200」の詳細については2-402ページをご確認ください。

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

コントローラー
内蔵

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

EC-S10X



型式項目

EC	-	S10X	-		-		-		-	
シリーズ	-	タイプ	リード	-	ストローク	電源・I/Oケーブル長 下記ケーブル長 価格表参照	-	モーター電源ケーブル長 ケーブルなし	-	オプション 下記オプション 価格表参照
		S 30mm H 20mm M 10mm L 5mm		700 ? 2000	700mm ? 2000mm (50mm毎)			0 1 ? 10		



ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
700	-	1400	-
750	-	1450	-
800	-	1500	-
850	-	1550	-
900	-	1600	-
950	-	1650	-
1000	-	1700	-
1050	-	1750	-
1100	-	1800	-
1150	-	1850	-
1200	-	1900	-
1250	-	1950	-
1300	-	2000	-
1350	-		-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様(注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
指定グリース塗布仕様	G5	2-381	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様(注1)	PN	2-384	-
電源2系統仕様(注1)	TMD2	2-387	-
無線通信仕様	WL	2-388	-
無線軸動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様 (ACR) 選択時は、PNP仕様 (PN) および電源2系統仕様 (TMD2) を選択できません。

電源・I/Oケーブル長価格表 (標準価格)

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)		RCON-EC接続仕様(注3) (両端コネクタ付き)	
		CB-EC-PWVIO□□□-RB付属	CB-REC-PWVIO□□□-RB付属	CB-EC-PWVIO□□□-RB付属	CB-REC-PWVIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	-	(注2)	-	-
1~3	1~3m	-	-	-	-
4~5	4~5m	-	-	-	-
6~7	6~7m	-	-	-	-
8~10	8~10m	-	-	-	-

(注2) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は2-401ページをご確認ください。
(注3) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
(注) ロボットケーブルです。

POINT
選定上の注意

- [メインスペック] の可搬質量は最大値を表記しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 動作させるにはモーター駆動用電源ユニット [PSA-200] が必要です。[PSA-200] 1台で最大6軸分の電源供給が可能です。詳細については2-402ページをご確認ください。
- 動作条件 (搬送質量、加減速度) によって使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は1-280ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご確認ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向550mm以下です。張出し負荷長は1-16ページのご確認ください。
- 中間サポートタイプでは、動作時にサポート機構の構造による衝突音が発生します。(スペック上は問題ありません)

モーター電源ケーブル長価格表 (標準価格)

ケーブル記号	ケーブル長	標準価格	
		ケーブルなし	CB-EC-PWVIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	-	-
1~3	1~3m	-	-
4~5	4~5m	-	-
6~10	6~10m	-	-

(注) ロボットケーブルです。

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダ

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

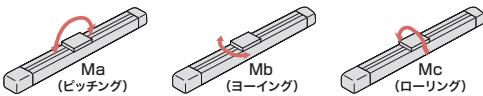
■メインスペック

項目	内容					
リード	ボールねじリード(mm)	30	20	10	5	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)	17	30	65	85
		最高速度(mm/s)	1500	1000	500	250
	速度/加減速度	定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度(G)	1	1	0.7	0.3
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)	2	5	11	21
		最高速度(mm/s)	1500	1000	500	250
	速度/加減速度	定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度(G)	0.7	0.7	0.5	0.3
推力	定格推力(N)	56.6	84.9	169.8	339.7	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
ストローク	ブレーキ保持力(kgf)	2	5	11	21	
	最小ストローク(mm)	700	700	700	700	
	最大ストローク(mm)	2000	2000	2000	2000	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ16mm 転造C10相当
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロスモーション	-(2点間位置決め機能のため、表記できません。)
ベース	専用アルミ押出材(A6063SS-T6相当) 黒色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 328 N·m
	Mb: 328 N·m
	Mc: 631 N·m
動的許容モーメント (注4)	Ma: 61.1 N·m
	Mb: 61.1 N·m
	Mc: 117 N·m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	-
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター(200V)
モーター定格容量	100W
エンコーダ種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注4) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。

リード30

姿勢 速度 (mm/s)	水平			垂直			
	加減速度(G)						
	0.3	0.5	0.7	1.0	0.3	0.5	0.7
0	17	11	7.5	4.5	2	2	2
1500	17	11	7.5	4.5	2	2	2

リード20

姿勢 速度 (mm/s)	水平			垂直			
	加減速度(G)						
	0.3	0.5	0.7	1.0	0.3	0.5	0.7
0	30	19.5	12.5	7.5	5	4.5	3.5
1000	30	19.5	12.5	7.5	5	4.5	3.5

リード10

姿勢 速度 (mm/s)	水平			垂直		
	加減速度(G)					
	0.3	0.5	0.7	0.3	0.5	
0	65	33	19	11	9	
500	65	33	19	11	9	

リード5

姿勢 速度 (mm/s)	水平		垂直	
	加減速度(G)			
	0.3	0.3		
0	85	21		
250	85	21		

■ストロークと最高速度

ストローク リード(mm)	700~1250 (50mm毎)	1300 (mm)	1350 (mm)	1400 (mm)	1450 (mm)	1500 (mm)	1550 (mm)	1600 (mm)	1650 (mm)	1700 (mm)	1750 (mm)	1800 (mm)	1850 (mm)	1900 (mm)	1950 (mm)	2000 (mm)
30	1500	1429	1328	1236	1154	1080	1013	952	896	845	798	755	715	679	645	614
20	1000	953	885	824	770	720	675	634	597	563	532	503	477	453	430	409
10	500	476	443	412	385	360	338	317	299	282	266	252	238	226	215	205
5	250	238	221	206	192	180	169	159	149	141	133	126	119	113	107	102

(単位はmm/s)

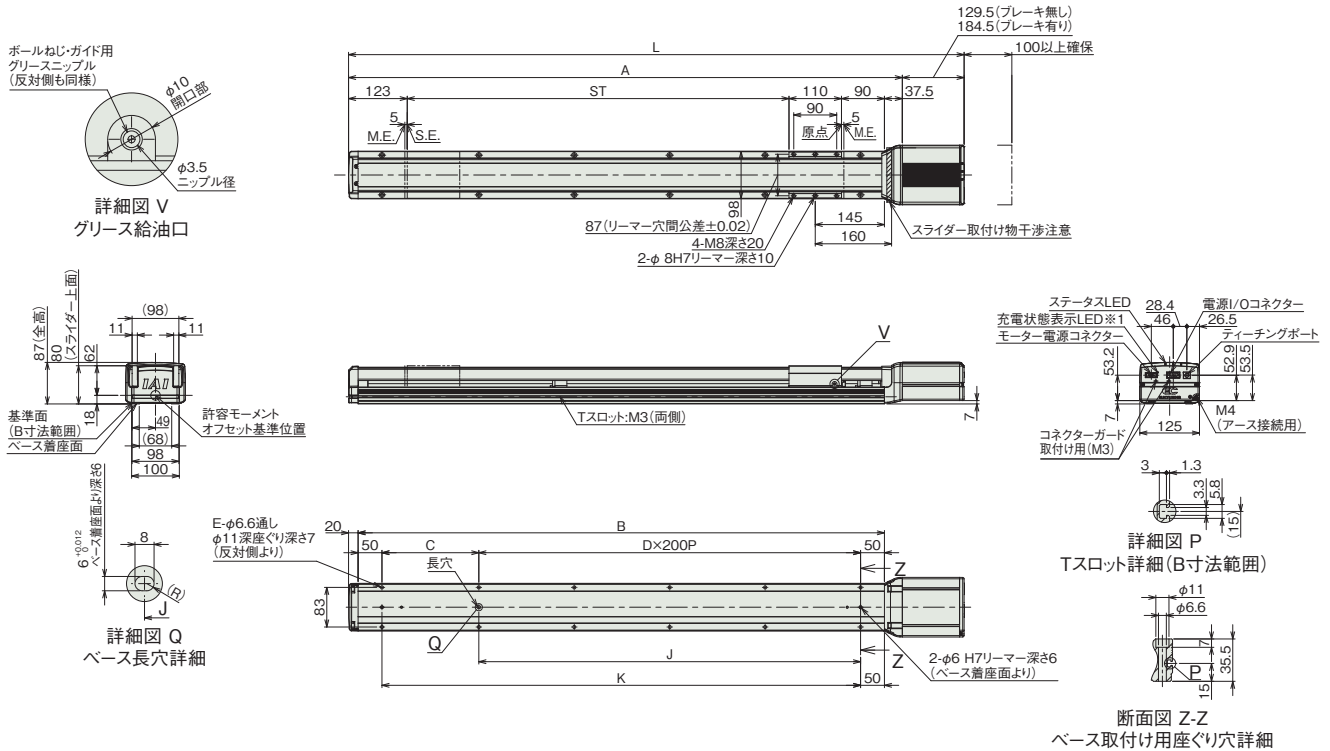
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



※1 充電状態表示LED点灯中は、コントローラー内部に充電された状態です。感電防止のため、配線・点検作業は電源遮断後にLEDが消灯していることを確認してから行ってください。
(注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000
L	1190	1240	1290	1340	1390	1440	1490	1540	1590	1640	1690	1740	1790	1840	1890	1940	1990	2040	2090	2140	2190	2240	2290	2340	2390	2440	2490
A	1060.5	1110.5	1160.5	1210.5	1260.5	1310.5	1360.5	1410.5	1460.5	1510.5	1560.5	1610.5	1660.5	1710.5	1760.5	1810.5	1860.5	1910.5	1960.5	2010.5	2060.5	2110.5	2160.5	2210.5	2260.5	2310.5	2360.5
B	1003	1053	1103	1153	1203	1253	1303	1353	1403	1453	1503	1553	1603	1653	1703	1753	1803	1853	1903	1953	2003	2053	2103	2153	2203	2253	2303
C	103	153	203	253	303	353	403	453	503	553	603	653	703	753	803	853	903	953	1003	1053	1103	1153	1203	1253	1303	1353	1403
D	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	6	7	7	7	7	8	8	8	8	9	9	9	9	10	10	10
E	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16	16	18	18	18	18	20	20	20	20	22	22	22	22	24	24	24
J	800	800	800	800	1000	1000	1000	1000	1200	1200	1200	1200	1400	1400	1400	1400	1600	1600	1600	1600	1800	1800	1800	1800	2000	2000	2000
K	903	953	1003	1053	1103	1153	1203	1253	1303	1353	1403	1453	1503	1553	1603	1653	1703	1753	1803	1853	1903	1953	2003	2053	2103	2153	2203

■ストローク別質量

ストローク	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000
質量 (kg)	10.3	10.6	11.0	11.3	11.7	12.0	12.4	12.8	13.1	13.5	13.8	14.2	14.5	14.9	15.2	15.6	15.9	16.3	16.7	17.0	17.4	17.7	18.1	18.4	18.8	19.1	19.5
	10.9	11.2	11.6	11.9	12.3	12.6	13.0	13.4	13.7	14.1	14.4	14.8	15.1	15.5	15.8	16.2	16.5	16.9	17.3	17.6	18.0	18.3	18.7	19.0	19.4	19.7	20.1

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-399ページをご確認ください。
また、200Vで駆動するEC-S10X/S10X/S13/S13X/S15/S15Xについては、専用の200V電源ユニット「PSA-200」が必要です。「PSA-200」の詳細については2-402ページをご確認ください。

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

EC-S13

±10µm 標準
バッテリーレスアプン
モーターストレート
本体幅 130mm
200V ACサーボモーター

型式項目

EC	-	S13	-		-		-		-		-	
シリーズ	-	タイプ	リード	ストローク	電源・I/Oケーブル長 下記ケーブル長 価格表参照	モーター電源ケーブル長 ケーブルなし	オプション 下記オプション 価格表参照					
		S 30mm H 20mm M 10mm L 5mm	100 ? 1100	100mm ? 1100mm (50mm毎)		0 1 ? 10						



CE RoHS 10
水平 垂直 横立て 天吊り

ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
100	-	650	-
150	-	700	-
200	-	750	-
250	-	800	-
300	-	850	-
350	-	900	-
400	-	950	-
450	-	1000	-
500	-	1050	-
550	-	1100	-
600	-		-

POINT
選定上の注意

- [メインスペック] の可搬質量は最大値を表記しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 動作させるにはモーター駆動用電源ユニット [PSA-200] が必要です。[PSA-200] 1台で最大6軸分の電源供給が可能です。詳細については2-402ページをご確認ください。
- 動作条件 (搬送質量、加減速度) によって使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は1-280ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご確認ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向600mm以下です。張出し負荷長は1-16ページの図をご確認ください。

オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様(注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
指定グリース塗布仕様	G5	2-381	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様(注1)	PN	2-384	-
電源2系統仕様(注1)	TMD2	2-387	-
無線通信仕様	WL	2-388	-
無線輪動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様 (ACR) 選択時は、PNP仕様 (PN) および電源2系統仕様 (TMD2) を選択できません。

電源・I/Oケーブル長価格表(標準価格)

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様(注3) (両端コネクタ付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	- (注2)	-
1~3	1~3m	-	-
4~5	4~5m	-	-
6~7	6~7m	-	-
8~10	8~10m	-	-

(注2) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は2-401ページをご確認ください。
(注3) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
(注) ロボットケーブルです。

モーター電源ケーブル長価格表(標準価格)

ケーブル記号	ケーブル長	標準価格
		CB-EC-PW□□□-RB付属
0	ケーブルなし	-
1~3	1~3m	-
4~5	4~5m	-
6~10	6~10m	-

(注) ロボットケーブルです。

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダ

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

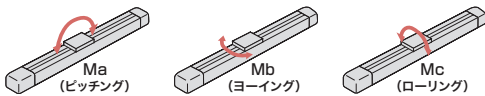
■メインスペック

項目	内容	内容				
		30	20	10	5	
リード	ボールねじリード(mm)	30	20	10	5	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)	27	40.5	81	90
		最高速度(mm/s)	1500	1000	500	250
	速度/加減速度	定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度(G)	1	1	0.7	0.5
		最高加減速度(G)	0.7	0.7	0.5	0.3
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)	5.4	9	18	30.6
		最高速度(mm/s)	1500	1000	500	250
	速度/加減速度	定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度(G)	0.7	0.7	0.5	0.3
推力	定格推力(N)	113.9	170.9	341.8	683.6	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力(kgf)	5.4	9	18	30.6	
ストローク	最小ストローク(mm)	100	100	100	100	
	最大ストローク(mm)	1100	1100	1100	1100	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ16mm 転造C10相当
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロスモーション	-(2点間位置決め機能のため、表記できません。)
ベース	専用アルミ押出材(A6063SS-T6相当) 黒色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 518 N・m
	Mb: 518 N・m
	Mc: 1210 N・m
動的許容モーメント(注4)	Ma: 107 N・m
	Mb: 107 N・m
	Mc: 250 N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	-
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター(200V)
モーター定格容量	200W
エンコーダ種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ【納期照会】に記載

(注4) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダータイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。

リード30

姿勢	水平						垂直	
	加速度(G)							
速度(mm/s)	0.3	0.5	0.7	1.0	0.3	0.5	0.7	
0	27	21.6	15.3	10.8	5.4	5	4.1	
1500	27	21.6	15.3	10.8	5.4	5	4.1	

リード20

姿勢	水平						垂直	
	加速度(G)							
速度(mm/s)	0.3	0.5	0.7	1.0	0.3	0.5	0.7	
0	40.5	31.5	20.7	13.5	9	7.7	6.3	
1000	40.5	31.5	20.7	13.5	9	7.7	6.3	

リード10

姿勢	水平				垂直	
	加速度(G)					
速度(mm/s)	0.3	0.5	0.7	0.3	0.5	
0	81	59.4	36	18	15.3	
500	81	59.4	36	18	15.3	

リード5

姿勢	水平			垂直	
	加速度(G)				
速度(mm/s)	0.3	0.5	0.3		
0	90	72	30.6		
250	90	72	30.6		

■ストロークと最高速度

リード(mm)	ストローク (50mm毎)	100~650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100
		(mm)	(mm)	(mm)	(mm)	(mm)	(mm)	(mm)	(mm)	(mm)	(mm)
30	1500	1458	1297	1161	1045	946	860	785	720	663	
20	1000	972	865	774	697	630	573	524	480	442	
10	500	486	432	387	348	315	287	262	240	221	
5	250	243	216	193	174	158	143	131	120	110	

(単位はmm/s)

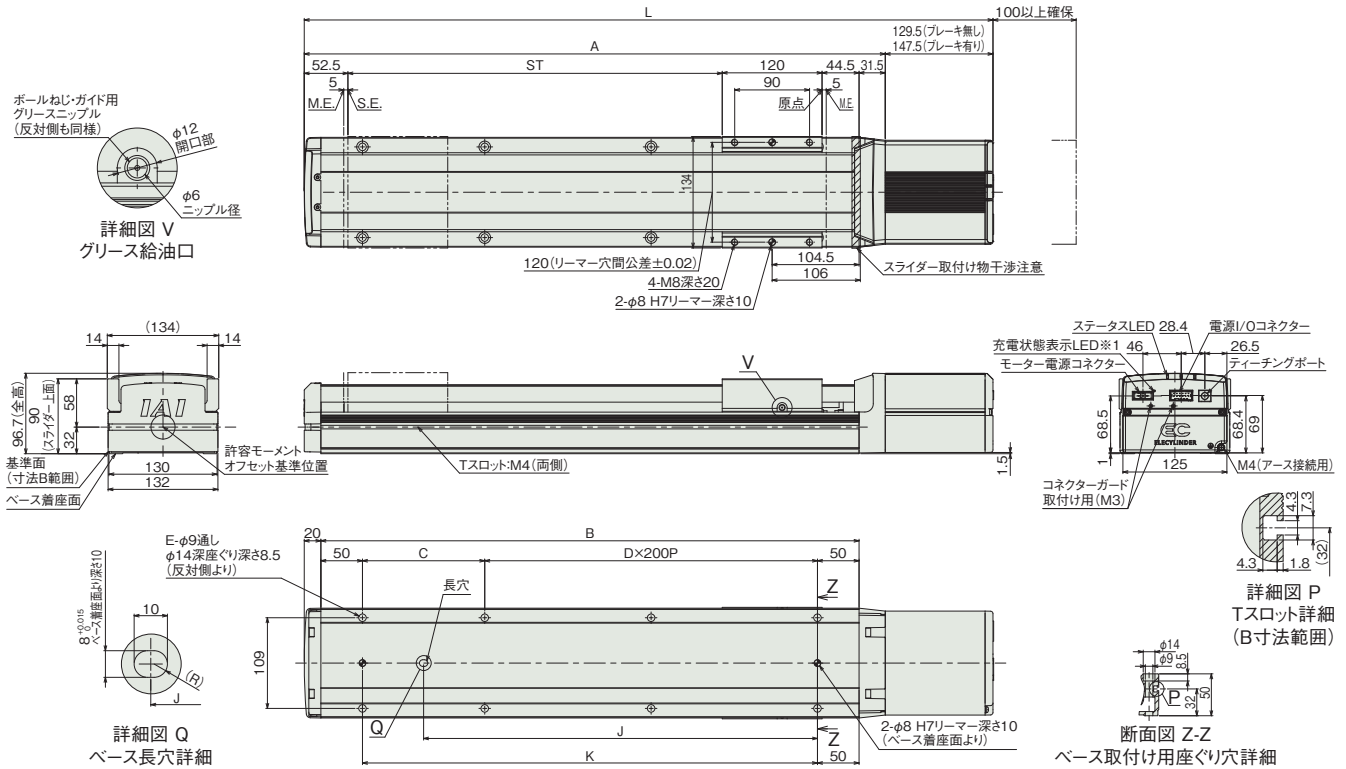
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



※1 充電状態表示LED点灯中は、コントローラー内部に充電された状態です。感電防止のため、配線・点検作業は電源遮断後にLEDが消灯していることを確認してから行ってください。
(注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100
L	478	528	578	628	678	728	778	828	878	928	978	1028	1078	1128	1178	1228	1278	1328	1378	1428	1478
ブレーキ無し	496	546	596	646	696	746	796	846	896	946	996	1046	1096	1146	1196	1246	1296	1346	1396	1446	1496
ブレーキ有り	496	546	596	646	696	746	796	846	896	946	996	1046	1096	1146	1196	1246	1296	1346	1396	1446	1496
A	348.5	398.5	448.5	498.5	548.5	598.5	648.5	698.5	748.5	798.5	848.5	898.5	948.5	998.5	1048.5	1098.5	1148.5	1198.5	1248.5	1298.5	1348.5
B	297	347	397	447	497	547	597	647	697	747	797	847	897	947	997	1047	1097	1147	1197	1247	1297
C	197	247	297	147	197	247	297	147	197	247	297	147	197	247	297	147	197	247	297	147	197
D	0	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5
E	4	4	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14
J	98.5	123.5	148.5	273.5	298.5	323.5	348.5	473.5	498.5	523.5	548.5	673.5	698.5	723.5	748.5	873.5	898.5	923.5	948.5	1073.5	1098.5
K	197	247	297	347	397	447	497	547	597	647	697	747	797	847	897	947	997	1047	1097	1147	1197

■ストローク別質量

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100
質量 (kg)	7.3	7.8	8.3	8.7	9.2	9.7	10.2	10.7	11.1	11.6	12.1	12.6	13.1	13.6	14.0	14.5	15.0	15.5	16.0	16.4	16.9
ブレーキ無し	7.8	8.3	8.8	9.3	9.8	10.3	10.7	11.2	11.7	12.2	12.7	13.1	13.6	14.1	14.6	15.1	15.5	16.0	16.5	17.0	17.5
ブレーキ有り	7.8	8.3	8.8	9.3	9.8	10.3	10.7	11.2	11.7	12.2	12.7	13.1	13.6	14.1	14.6	15.1	15.5	16.0	16.5	17.0	17.5

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-399ページをご確認ください。
また、200Vで駆動するEC-S10/S10X/S13/S13X/S15/S15Xについては、専用の200V電源ユニット「PSA-200」が必要です。「PSA-200」の詳細については2-402ページをご確認ください。

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

EC-S13X



型式項目

EC	S13X							
シリーズ	タイプ	リード	ストローク		電源・I/Oケーブル長		モーター電源ケーブル長	
		S 30mm H 20mm M 10mm L 5mm	800 ? 2000	800mm ? 2000mm (50mm毎)	電源・I/Oケーブル長 下記ケーブル長 価格表参照		モーター電源ケーブル長 ケーブルなし 1m ? 10m	
								オプション 下記オプション 価格表参照



ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
800	-	1450	-
850	-	1500	-
900	-	1550	-
950	-	1600	-
1000	-	1650	-
1050	-	1700	-
1100	-	1750	-
1150	-	1800	-
1200	-	1850	-
1250	-	1900	-
1300	-	1950	-
1350	-	2000	-
1400	-		-

POINT
選定上の注意

- [メインスペック] の可搬質量は最大値を表記しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 動作させるにはモーター駆動用電源ユニット [PSA-200] が必要です。[PSA-200] 1台で最大6軸分の電源供給が可能です。詳細については2-402ページをご確認ください。
- 動作条件(搬送質量、加減速度)によって使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は1-280ページをご確認ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご確認ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向600mm以下です。張出し負荷長は1-16ページの図をご確認ください。
- 中間サポートタイプでは、動作時にサポート機構の構造による衝撃音が発生します。(スペック上は問題ありません)

オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様(注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
指定グリース塗布仕様	G5	2-381	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様(注1)	PN	2-384	-
電源2系統仕様(注1)	TMD2	2-387	-
無線通信仕様	WL	2-388	-
無線軸動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様(ACR)選択時は、PNP仕様(PN)および電源2系統仕様(TMD2)を選択できません。

電源・I/Oケーブル長価格表(標準価格)

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様(注3) (両端コネクタ付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	-(注2)	-
1~3	1~3m	-	-
4~5	4~5m	-	-
6~7	6~7m	-	-
8~10	8~10m	-	-

(注2) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は2-401ページをご確認ください。
 (注3) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

モーター電源ケーブル長価格表(標準価格)

ケーブル記号	ケーブル長	標準価格
		CB-EC-PW□□□-RB付属
0	ケーブルなし	-
1~3	1~3m	-
4~5	4~5m	-
6~10	6~10m	-

(注) ロボットケーブルです。

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダ

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

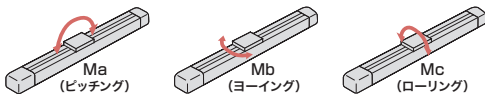
■メインスペック

項目	内容					
リード	ボールねじリード(mm)	30	20	10	5	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)	27	40.5	81	90
		最高速度(mm/s)	1500	1000	500	250
	速度/加減速度	定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度(G)	1	1	0.7	0.5
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)	5.4	9	18	30.6
		最高速度(mm/s)	1500	1000	500	250
	速度/加減速度	定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度(G)	0.7	0.7	0.5	0.3
推力	定格推力(N)	113.9	170.9	341.8	683.6	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
ストローク	ブレーキ保持力(kgf)	5.4	9	18	30.6	
	最小ストローク(mm)	800	800	800	800	
	最大ストローク(mm)	2000	2000	2000	2000	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ16mm 転造C10相当
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロスモーション	-(2点間位置決め機能のため、表記できません。)
ベース	専用アルミ押出材(A6063SS-T6相当) 黒色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 518 N・m
	Mb: 518 N・m
	Mc: 1210 N・m
動的許容モーメント(注4)	Ma: 107 N・m
	Mb: 107 N・m
	Mc: 250 N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	-
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター(200V)
モーター定格容量	200W
エンコーダ種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ【納期照会】に記載

(注4) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダータイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。

リード30

姿勢	水平						垂直	
	加速度(G)							
速度 (mm/s)	0.3	0.5	0.7	1.0	0.3	0.5	0.7	
0	27	21.6	15.3	10.8	5.4	5	4.1	
1500	27	21.6	15.3	10.8	5.4	5	4.1	

リード20

姿勢	水平						垂直	
	加速度(G)							
速度 (mm/s)	0.3	0.5	0.7	1.0	0.3	0.5	0.7	
0	40.5	31.5	20.7	13.5	9	7.7	6.3	
1000	40.5	31.5	20.7	13.5	9	7.7	6.3	

リード10

姿勢	水平					垂直
	加速度(G)					
速度 (mm/s)	0.3	0.5	0.7	0.3	0.5	
0	81	59.4	36	18	15.3	
500	81	59.4	36	18	15.3	

リード5

姿勢	水平			垂直
	加速度(G)			
速度 (mm/s)	0.3	0.5	0.3	
0	90	72	30.6	
250	90	72	30.6	

■ストロークと最高速度

ストローク リード(mm)	800~1500 (50mm毎)	1550 (mm)	1600 (mm)	1650 (mm)	1700 (mm)	1750 (mm)	1800 (mm)	1850 (mm)	1900 (mm)	1950 (mm)	2000 (mm)
30	1500	1450	1380	1314	1254	1197	1144	1095	1049	1005	964
20	1000	966	920	876	836	798	763	730	699	670	643
10	500	483	460	438	418	399	381	365	350	335	321
5	250	242	230	219	209	200	191	182	175	168	161

(単位はmm/s)

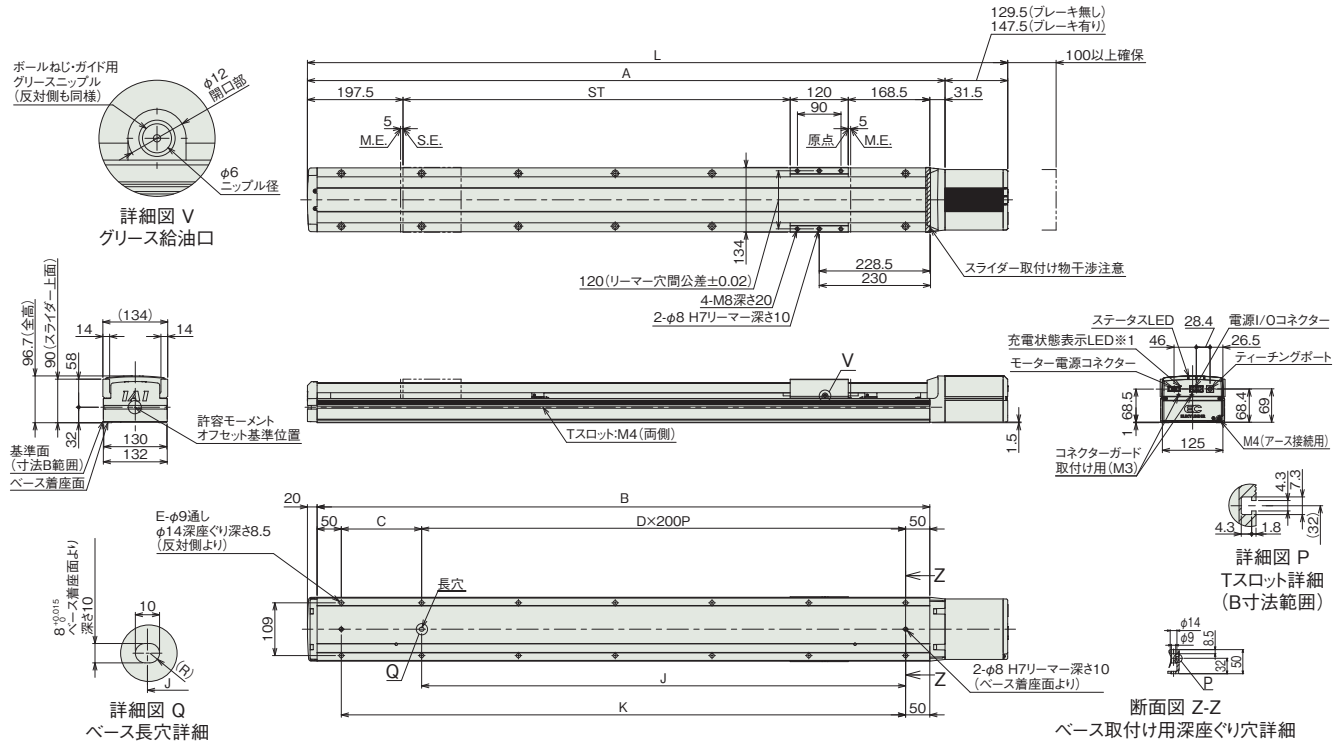
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



※1 充電状態表示LED点灯中は、コントローラ内部に充電された状態です。感電防止のため、配線・点検作業は電源遮断後にLEDが消灯していることを確認してから行ってください。
(注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000
L ブレーキ無し	1447	1497	1547	1597	1647	1697	1747	1797	1847	1897	1947	1997	2047	2097	2147	2197	2247	2297	2347	2397	2447	2497	2547	2597	2647
L ブレーキ有り	1465	1515	1565	1615	1665	1715	1765	1815	1865	1915	1965	2015	2065	2115	2165	2215	2265	2315	2365	2415	2465	2515	2565	2615	2665
A	1317.5	1367.5	1417.5	1467.5	1517.5	1567.5	1617.5	1667.5	1717.5	1767.5	1817.5	1867.5	1917.5	1967.5	2017.5	2067.5	2117.5	2167.5	2217.5	2267.5	2317.5	2367.5	2417.5	2467.5	2517.5
B	1266	1316	1366	1416	1466	1516	1566	1616	1666	1716	1766	1816	1866	1916	1966	2016	2066	2116	2166	2216	2266	2316	2366	2416	2466
C	166	216	266	316	366	416	466	516	566	616	666	716	766	816	866	916	966	1016	1066	1116	1166	1216	1266	1316	1366
D	5	5	5	5	6	6	6	6	7	7	7	7	8	8	8	8	9	9	9	9	10	10	10	10	11
E	14	14	14	14	16	16	16	16	18	18	18	18	20	20	20	20	22	22	22	22	24	24	24	24	26
J	1000	1000	100	1000	1200	1200	1200	1400	1400	1400	1400	1600	1600	1600	1600	1800	1800	1800	1800	2000	2000	2000	2000	2200	2200
K	1166	1216	1266	1316	1366	1416	1466	1516	1566	1616	1666	1716	1766	1816	1866	1916	1966	2016	2066	2116	2166	2216	2266	2316	2366

■ストローク別質量

ストローク	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000
質量 (kg)	17.5	18.0	18.5	19.0	19.5	20.6	21.1	21.6	22.1	22.6	23.1	23.6	24.1	24.6	25.1	25.6	26.1	26.6	27.1	27.6	28.1	28.6	29.1	29.6	30.1
質量 (kg)	18.1	18.6	19.1	19.5	20.0	21.2	21.7	22.2	22.7	23.2	23.7	24.2	24.7	25.2	25.7	26.2	26.7	27.2	27.7	28.2	28.7	29.2	29.7	30.2	30.7

■適応コントローラ

(注) ECシリーズはコントローラ内蔵です。内蔵コントローラの詳細は、2-399ページをご確認ください。
また、200Vで駆動するEC-S10/S10X/S13/S13X/S15/S15Xについては、専用の200V電源ユニット「PSA-200」が必要です。「PSA-200」の詳細については2-402ページをご確認ください。

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

EC-S15

±10μm 標準
バッテリーレスアプソ
モーターストレート
本体幅 160mm
200V ACサーボモーター

型式項目

EC	-	S15	-		-		-		-		-		-	
シリーズ	-	タイプ	リード	ストローク	電源・I/Oケーブル長	モーター電源ケーブル長	オプション							
			H 40mm M 20mm L 10mm	100 ? 1300	100mm ? 1300mm (50mm毎)	0 1 ? 10	ケーブルなし 1m ? 10m	下記オプション 価格表参照						



CE RoHS 10
水平 垂直 横立て 天吊り

ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
100	-	750	-
150	-	800	-
200	-	850	-
250	-	900	-
300	-	950	-
350	-	1000	-
400	-	1050	-
450	-	1100	-
500	-	1150	-
550	-	1200	-
600	-	1250	-
650	-	1300	-
700	-		-

オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様(注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
指定グリース塗布仕様	G5	2-381	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様(注1)	PN	2-384	-
電源2系統仕様(注1)	TMD2	2-387	-
無線通信仕様	WL	2-388	-
無線軸動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様 (ACR) 選択時は、PNP仕様 (PN) および電源2系統仕様 (TMD2) を選択できません。

電源・I/Oケーブル長価格表(標準価格)

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様(注3) (両端コネクタ付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	- (注2)	-
1~3	1~3m	-	-
4~5	4~5m	-	-
6~7	6~7m	-	-
8~10	8~10m	-	-

(注2) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は2-401ページをご確認ください。
(注3) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
(注) ロボットケーブルです。

POINT
選定上の注意

- [メインスペック] の可搬質量は最大値を表記しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 動作させるにはモーター駆動用電源ユニット [PSA-200] が必要です。[PSA-200] 1台で最大6軸分の電源供給が可能です。詳細については2-402ページをご確認ください。
- 動作条件 (搬送質量、加減速度) によって使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は1-280ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご確認ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向750mm以下です。張出し負荷長は1-16ページの図をご確認ください。

モーター電源ケーブル長価格表(標準価格)

ケーブル記号	ケーブル長	標準価格
0	ケーブルなし	-
1~3	1~3m	-
4~5	4~5m	-
6~10	6~10m	-

(注) ロボットケーブルです。

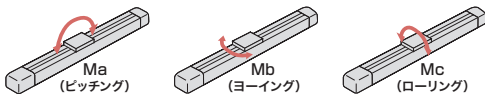
■メインスペック

項目		内容			
リード	ボールねじリード(mm)	40	20	10	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)	36	81	108
		最高速度(mm/s)	2000	1000	500
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3
垂直	可搬質量	最高加減速度(G)	1	1	0.7
		最大可搬質量(kg)	9	18	36
		最高速度(mm/s)	2000	1000	500
速度/加減速度	速度/加減速度	定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度(G)	0.7	0.7	0.5
		最高速度(mm/s)	2000	1000	500
推力	定格推力(N)	169.6	339.1	678.3	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ			
	ブレーキ保持力(kgf)	9	18	36	
ストローク	最小ストローク(mm)	100	100	100	
	最大ストローク(mm)	1300	1300	1300	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	

項目		内容
駆動方式	ボールねじ	φ20mm 転造C10相当
繰返し位置決め精度		±0.01mm
ロスモーション		-(2点間位置決め機能のため、表記できません。)
ベース		専用アルミ押出材(A6063SS-T6相当) 黒色アルマイト処理
リニアガイド		直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma	852 N・m
	Mb	852 N・m
	Mc	2010 N・m
動的許容モーメント(注4)	Ma	162 N・m
	Mb	162 N・m
	Mc	384 N・m
使用周囲温度・湿度		0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級		-
耐振動・耐衝撃		4.9m/s ²
海外対応規格		CEマーク、RoHS指令
モーター種類		ACサーボモーター(200V)
モーター定格容量		400W
エンコーダ種類		バッテリーレスアブソリュート
エンコーダパルス数		16384 pulse/rev
納期		ホームページ【納期照会】に記載

(注4) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。

リード40

姿勢	水平						垂直	
	加速度(G)							
速度(mm/s)	0.3	0.5	0.7	1.0	0.3	0.5	0.7	
0	36	28.8	20.7	15.3	9	7.7	6.3	
2000	36	28.8	20.7	15.3	9	7.7	6.3	

リード20

姿勢	水平						垂直	
	加速度(G)							
速度(mm/s)	0.3	0.5	0.7	1.0	0.3	0.5	0.7	
0	81	63	42.3	27	18	15.3	12.6	
1000	81	63	42.3	27	18	15.3	12.6	

リード10

姿勢	水平					垂直	
	加速度(G)						
速度(mm/s)	0.3	0.5	0.7	0.3	0.5		
0	108	82.8	54	36	30.6		
500	108	82.8	54	36	30.6		

■ストロークと最高速度

ストローク	100~750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300
リード(mm)	(50mm毎)											
リード(mm)	(mm)	(mm)	(mm)	(mm)	(mm)	(mm)	(mm)	(mm)	(mm)	(mm)	(mm)	(mm)
40	2000	1922	1736	1575	1436	1315	1208	1114	1030	955	889	829
20	1000	961	868	788	718	657	604	557	515	478	444	414
10	500	481	434	394	359	329	302	278	258	239	222	207

(単位はmm/s)

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダ

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

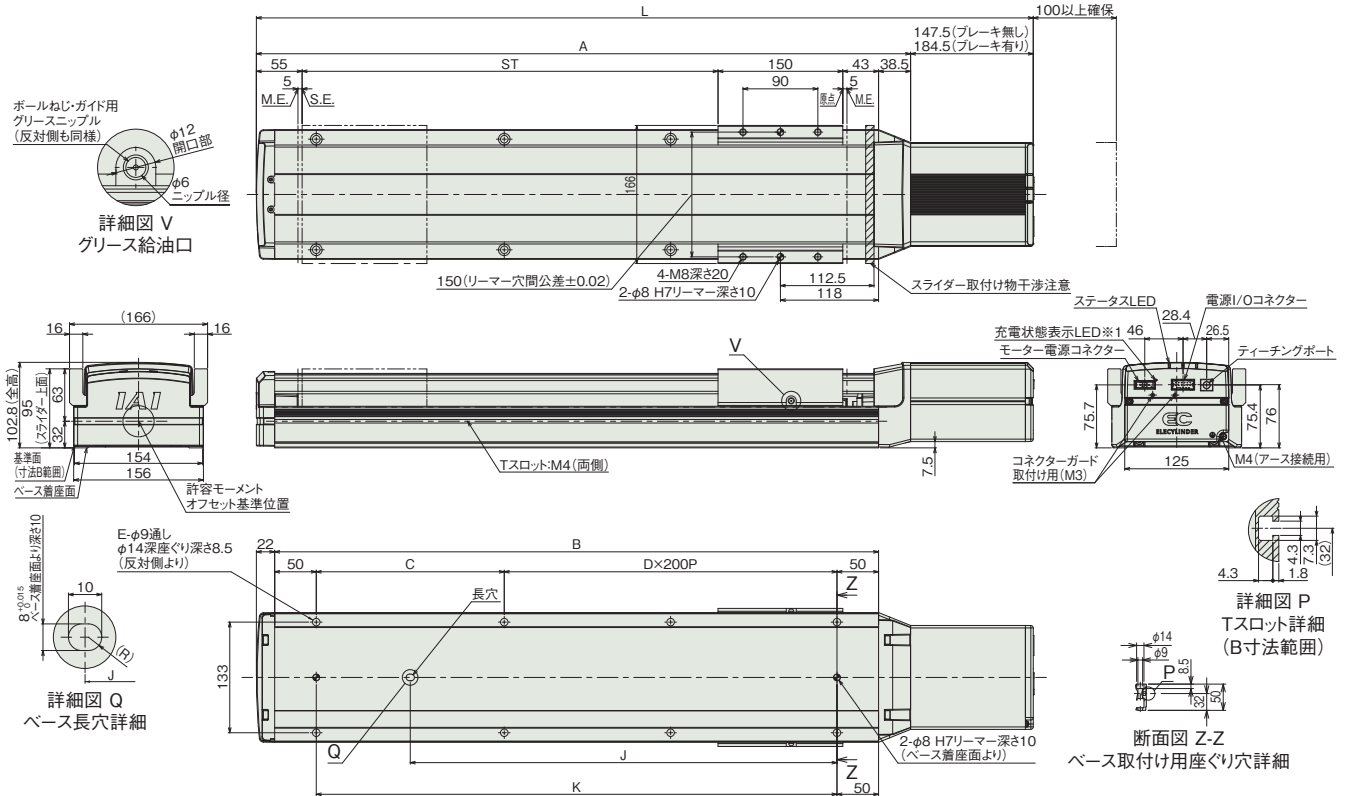
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



※1 充電状態表示LED点灯中は、コントローラー内部に充電された状態です。感電防止のため、配線・点検作業は電源遮断後にLEDが消灯していることを確認してから行ってください。
(注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300
L	534	584	634	684	734	784	834	884	934	984	1034	1084	1134	1184	1234	1284	1334	1384	1434	1484	1534	1584	1634	1684	1734
ブレーキ無し	571	621	671	721	771	821	871	921	971	1021	1071	1121	1171	1221	1271	1321	1371	1421	1471	1521	1571	1621	1671	1721	1771
ブレーキ有り	386.5	436.5	486.5	536.5	586.5	636.5	686.5	736.5	786.5	836.5	886.5	936.5	986.5	1036.5	1086.5	1136.5	1186.5	1236.5	1286.5	1336.5	1386.5	1436.5	1486.5	1536.5	1586.5
A	326	376	426	476	526	576	626	676	726	776	826	876	926	976	1026	1076	1126	1176	1226	1276	1326	1376	1426	1476	1526
B	226	276	326	376	426	476	526	576	626	676	726	776	826	876	926	976	1026	1076	1126	1176	1226	1276	1326	1376	1426
C	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	6
D	4	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16
E	113	138	263	288	313	338	463	488	513	538	663	688	713	738	863	888	913	938	1063	1088	1113	1138	1263	1288	1313
J	226	276	326	376	426	476	526	576	626	676	726	776	826	876	926	976	1026	1076	1126	1176	1226	1276	1326	1376	1426
K																									

■ストローク別質量

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300
質量 (kg)	9.9	10.5	11.0	11.6	12.2	12.7	13.3	13.8	14.4	14.9	15.5	16.1	16.6	17.2	17.7	18.3	18.8	19.4	20.0	20.5	21.1	21.6	22.2	22.7	23.3
	10.5	11.1	11.7	12.2	12.8	13.3	13.9	14.4	15.0	15.6	16.1	16.7	17.2	17.8	18.3	18.9	19.5	20.0	20.6	21.1	21.7	22.2	22.8	23.4	23.9

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-399ページをご確認ください。
また、200Vで駆動するEC-S10/S10X/S13/S13X/S15/S15Xについては、専用の200V電源ユニット「PSA-200」が必要です。「PSA-200」の詳細については2-402ページをご確認ください。

うれしい10のポイント
アプリケーション事例
選定
カタログの
見方
注意事項
アクチュエーター
内蔵
コントローラー
制御関連機器

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

EC-S15X

±10μm 精度
バッテリーレスアプ
中間サポート
モーターストレート
本体幅 160mm
200V ACサーボモーター

型式項目

EC	-	S15X	-		-		-		-		-	
シリーズ	-	タイプ	-	リード	-	ストローク	-	電源・I/Oケーブル長 下記ケーブル長 価格表参照	-	モーター電源ケーブル長 ケーブルなし	-	オプション 下記オプション 価格表参照
				H 40mm M 20mm L 10mm		1000 ? 1000mm 2500 ? 2500mm (50mm毎)				0 1 ? 10		



CE RoHS 10
水平 垂直 横立て 天吊り

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
1000	-	1800	-
1050	-	1850	-
1100	-	1900	-
1150	-	1950	-
1200	-	2000	-
1250	-	2050	-
1300	-	2100	-
1350	-	2150	-
1400	-	2200	-
1450	-	2250	-
1500	-	2300	-
1550	-	2350	-
1600	-	2400	-
1650	-	2450	-
1700	-	2500	-
1750	-		-

POINT
選定上の注意

- [メインスペック] の可搬質量は最大値を表記しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 動作させるにはモーター駆動用電源ユニット [PSA-200] が必要です。[PSA-200] 1台で最大6軸分の電源供給が可能です。詳細については2-402ページをご確認ください。
- 動作条件 (搬送質量、加減速度) によって使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は1-280ページをご確認ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご確認ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向750mm以下です。張出し負荷長は1-16ページのご確認ください。
- 中間サポートタイプでは、動作時にサポート機構の構造による衝撃音が発生します。(スペック上は問題ありません)

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様 (注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
吊り金具	EB	2-374	-
指定グリース塗布仕様	G5	2-381	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様 (注1)	PN	2-384	-
電源2系統仕様 (注1)	TMD2	2-387	-
無線通信仕様	WL	2-388	-
無線軸動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様 (ACR) 選択時は、PNP仕様 (PN) および電源2系統仕様 (TMD2) を選択できません。

電源・I/Oケーブル長価格表 (標準価格)

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様 (注3) (両端コネクター付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	- (注2)	-
1~3	1~3m	-	-
4~5	4~5m	-	-
6~7	6~7m	-	-
8~10	8~10m	-	-

(注2) 端子台コネクターのみ付属します。詳細は2-401ページをご確認ください。
(注3) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
(注) ロボットケーブルです。

モーター電源ケーブル長価格表 (標準価格)

ケーブル記号	ケーブル長	標準価格
		CB-EC-PW□□□-RB付属
0	ケーブルなし	-
1~3	1~3m	-
4~5	4~5m	-
6~10	6~10m	-

(注) ロボットケーブルです。

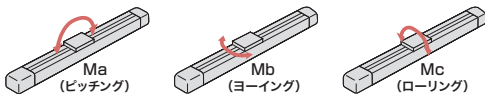
■メインスペック

項目	内容	
リード	ボールねじリード (mm)	40 20 10
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg) 36 81 108
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s) 1500 1000 500
		定格加減速度 (G) 0.3 0.3 0.3
		最高加減速度 (G) 1 1 0.7
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg) 9 18 36
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s) 1500 1000 500
		定格加減速度 (G) 0.3 0.3 0.3
		最高加減速度 (G) 0.7 0.7 0.5
推力	定格推力 (N)	169.6 339.1 678.3
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ
ストローク	ブレーキ保持力 (kgf)	9 18 36
	最小ストローク (mm)	1000 1000 1000
	最大ストローク (mm)	2500 2500 2500
	ストロークピッチ (mm)	50 50 50

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ20mm 転造C10相当
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロスモーション	— (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
ベース	専用アルミ押出材 (A6063SS-T6相当) 黒色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma : 852 N・m
	Mb : 852 N・m
	Mc : 2010 N・m
動的許容モーメント (注4)	Ma : 162 N・m
	Mb : 162 N・m
	Mc : 384 N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下 (結露なきこと)
保護等級	—
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター (200V)
モーター定格容量	400W
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注4) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。

リード40

姿勢	水平						垂直	
	加速度 (G)							
速度 (mm/s)	0.3	0.5	0.7	1.0	0.3	0.5	0.7	
0	36	28.8	20.7	15.3	9	7.7	6.3	
1500	36	28.8	20.7	15.3	9	7.7	6.3	

リード20

姿勢	水平						垂直	
	加速度 (G)							
速度 (mm/s)	0.3	0.5	0.7	1.0	0.3	0.5	0.7	
0	81	63	42.3	27	18	15.3	12.6	
1000	81	63	42.3	27	18	15.3	12.6	

リード10

姿勢	水平				垂直	
	加速度 (G)					
速度 (mm/s)	0.3	0.5	0.7	0.3	0.5	
0	108	82.8	54	36	30.6	
500	108	82.8	54	36	30.6	

■ストロークと最高速度

ストローク リード (mm)	1000~1750 (50mm毎)	1800 (mm)	1850 (mm)	1900 (mm)	1950 (mm)	2000 (mm)	2050 (mm)	2100 (mm)	2150 (mm)	2200 (mm)	2250 (mm)	2300 (mm)	2350 (mm)	2400 (mm)	2450 (mm)	2500 (mm)
40				1500					1486	1431	1378	1329	1282	1237	1195	1155
20	1000	991	948	909	871	836	803	772	743	715	689	664	641	619	598	578
10	500	495	474	454	436	418	402	386	371	358	345	332	320	309	299	289

(単位はmm/s)

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダ

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

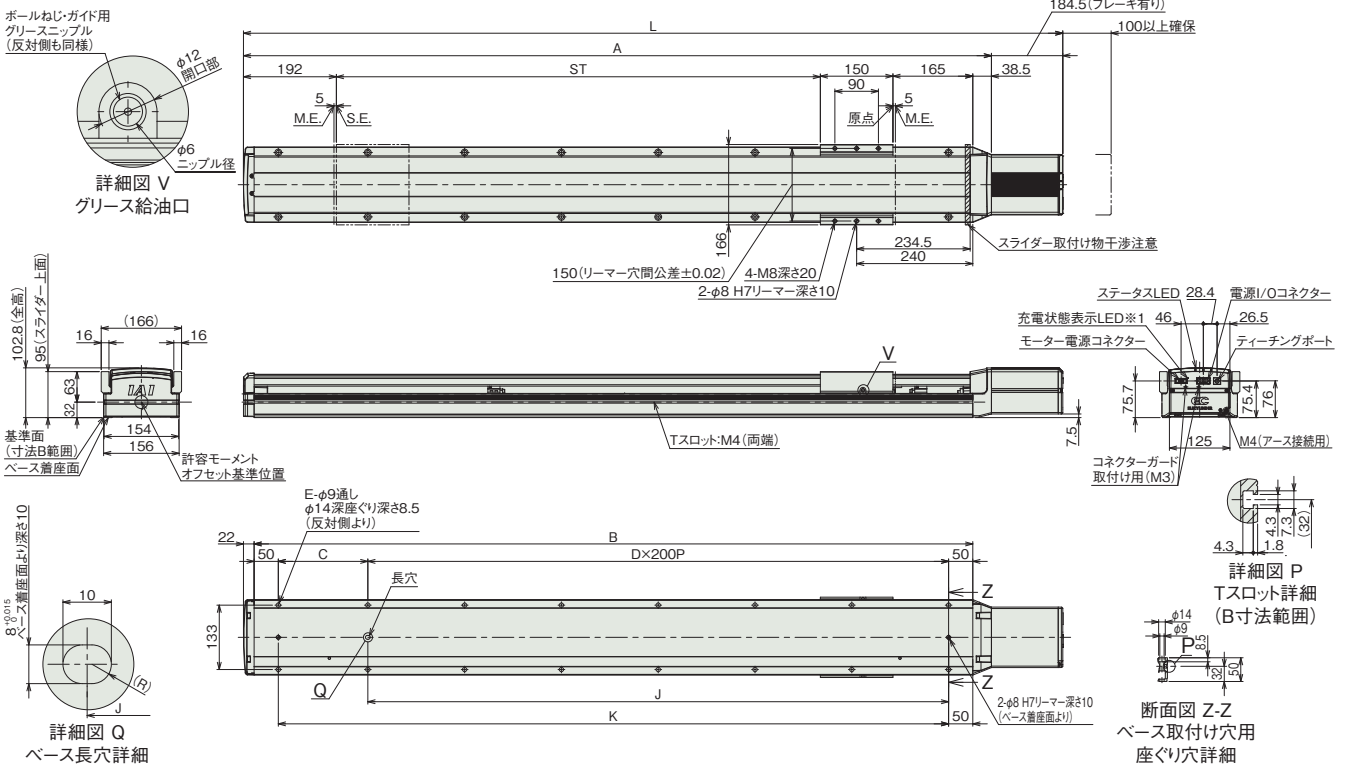
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



※1 充電状態表示LED点灯中は、コントローラー内部に充電された状態です。感電防止のため、配線・点検作業は電源遮断後にLEDが消灯していることを確認してから行ってください。
(注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	2300	2350	2400	2450	2500
ブルー無し	1693	1743	1793	1843	1893	1943	1993	2043	2093	2143	2193	2243	2293	2343	2393	2443	2493	2543	2593	2643	2693	2743	2793	2843	2893	2943	2993	3043	3093	3143	3193
ブルー有り	1730	1780	1830	1880	1930	1980	2030	2080	2130	2180	2230	2280	2330	2380	2430	2480	2530	2580	2630	2680	2730	2780	2830	2880	2930	2980	3030	3080	3130	3180	3230
A	1545.5	1595.5	1645.5	1695.5	1745.5	1795.5	1845.5	1895.5	1945.5	1995.5	2045.5	2095.5	2145.5	2195.5	2245.5	2295.5	2345.5	2395.5	2445.5	2495.5	2545.5	2595.5	2645.5	2695.5	2745.5	2795.5	2845.5	2895.5	2945.5	2995.5	3045.5
B	1485	1535	1585	1635	1685	1735	1785	1835	1885	1935	1985	2035	2085	2135	2185	2235	2285	2335	2385	2435	2485	2535	2585	2635	2685	2735	2785	2835	2885	2935	2985
C	185	235	285	335	385	435	485	535	585	635	685	735	785	835	885	935	985	1035	1085	1135	1185	1235	1285	1335	1385	1435	1485	1535	1585	1635	
D	6	6	6	6	7	7	7	7	8	8	8	8	8	9	9	9	9	10	10	10	10	11	11	11	11	12	12	12	13	13	13
E	16	16	16	16	18	18	18	18	20	20	20	20	22	22	22	22	24	24	24	24	26	26	26	26	28	28	28	28	30	30	30
J	1200	1200	1200	1200	1400	1400	1400	1400	1600	1600	1600	1600	1800	1800	1800	1800	2000	2000	2000	2000	2200	2200	2200	2200	2400	2400	2400	2400	2600	2600	2600
K	1385	1435	1485	1535	1585	1635	1685	1735	1785	1835	1885	1935	1985	2035	2085	2135	2185	2235	2285	2335	2385	2435	2485	2535	2585	2635	2685	2735	2785	2835	2885

■ストローク別質量

ストローク	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	2300	2350	2400	2450	2500
質量 (kg)	23.8	24.4	24.9	25.5	26.1	27.4	28.0	28.6	29.2	29.7	30.3	30.9	31.5	32.1	32.6	33.2	33.8	34.4	34.9	35.5	36.1	36.7	37.3	37.8	38.4	39.0	39.6	40.1	40.7	41.3	41.9
	24.4	25.0	25.6	26.1	26.7	28.0	28.6	29.2	29.8	30.4	30.9	31.5	32.1	32.7	33.2	33.8	34.4	35.0	35.6	36.1	36.7	37.3	37.9	38.5	39.0	39.6	40.2	40.8	41.3	41.9	42.5

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-399ページをご確認ください。
また、200Vで駆動するEC-S10/S10X/S13/S13X/S15/S15Xについては、専用の200V電源ユニット「PSA-200」が必要です。「PSA-200」の詳細については2-402ページをご確認ください。

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

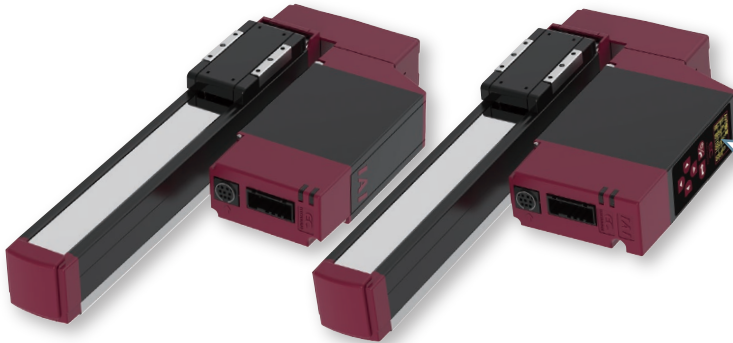
EC-S3□R

EC-DS3□R (デジタルスピコン付き)

簡易防塵 モーター折返し 本体幅 40mm 24v パルスモーター

型式項目

EC	シリーズ	タイプ	リード	R	仕様	ストローク	電源・I/Oケーブル長	オプション
	S3	標準	H 6mm		モーター折返し	50	下記電源・I/Oケーブル長	下記オプション
	DS3	デジタルスピコン	M 4mm L 2mm			50mm 300mm (50mm毎)	価格表参照	価格表参照



デジタルスピコン



CE RoHS 10 水平 垂直 横立 天吊り

(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	S3□R	DS3□R		S3□R	DS3□R
50	-	-	200	-	-
100	-	-	250	-	-
150	-	-	300	-	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様 (注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
フット金具	FT	2-377	-
指定グリース塗布仕様	G5	2-381	-
モーター左折返し仕様 (注2)	ML	2-381	-
モーター右折返し仕様 (注2)	MR	2-381	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
スライダ一部ローラー仕様	SR	2-386	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
バッテリーレス	WA	2-388	-
アブソリュートエンコーダー仕様	WL	2-388	-
無線通信仕様	WL2	2-388	-
無線軸動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様 (ACR) 選択時は、PNP仕様 (PN) および電源2系統仕様 (TMD2) を選択できません。
(注2) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの型式をご記入ください。



- 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は1-269ページをご確認ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご確認ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向100mm以下です。張出し負荷長は1-16ページの図をご確認ください。
- 取付け物体の重心位置は、張出し距離の1/2以下としてください。張出し距離や負荷モーメントが許容値内であっても、動作中に異常な振動や音などが発生する場合は、動作条件を緩めてご使用ください。

電源・I/Oケーブル長価格表 (標準価格)

標準コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様 (注4) (両端コネクタ付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	- (注3)	-
1~3	1~3m	-	-
4~5	4~5m	-	-
6~7	6~7m	-	-
8~10	8~10m	-	-

(注3) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。
(注4) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
(注) ロボットケーブルです。

4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様 (注5) (両端コネクタ付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1~S3	1~3m	-	-
S4~S5	4~5m	-	-
S6~S7	6~7m	-	-
S8~S10	8~10m	-	-

(注5) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
(注) ロボットケーブルです。

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダ

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

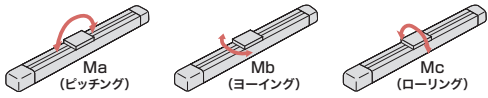
■メインスペック

項目	内容		
リード	ボールねじリード (mm)	6 4 2	
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	3.5 6 9
		最高速度 (mm/s)	360 240 120
	速度/加減速度	最低速度 (mm/s)	8 5 3
		定格加減速度 (G)	0.3 0.3 0.3
		最高加減速度 (G)	0.5 0.3 0.3
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	1.5 2.5 3.5
		最高速度 (mm/s)	360 240 120
	速度/加減速度	最低速度 (mm/s)	8 5 3
		定格加減速度 (G)	0.3 0.3 0.3
		最高加減速度 (G)	0.3 0.3 0.3
押付け	押付け時最大推力 (N)	45 68 136	
	押付け最高速度 (mm/s)	20 20 20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ	
	ブレーキ保持力 (kgf)	1.5 2.5 3.5	
ストローク	最小ストローク (mm)	50 50 50	
	最大ストローク (mm)	300 300 300	
	ストロークピッチ (mm)	50 50 50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ6mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロスモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
ベース	専用アルミ押出材 (A6063SS-T5相当) 黒色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 9.5 N・m
	Mb: 13.5 N・m
	Mc: 15.1 N・m
動的許容モーメント (注6)	Ma: 3.8 N・m
	Mb: 5.4 N・m
	Mc: 6.1 N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター (□28)
エンコーダ種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注6) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。

リード6

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)			垂直 加速度 (G)
	0.3	0.5	0.3	
0	3.5	3	1.5	
120	3.5	3	1.5	
210	3.5	3	1.5	
255	3.5	3	1.5	
315	3.5	3	1.5	
360	3.5	3	1.5	

リード4

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)		垂直 加速度 (G)
	0.3	0.3	
0	6	2.5	
80	6	2.5	
140	6	2.5	
170	6	2.5	
210	6	2.5	
240	5.5	2.5	

リード2

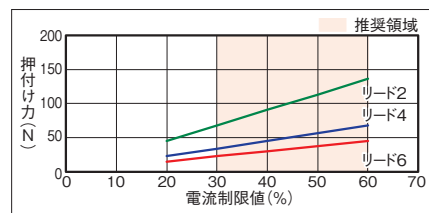
姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)		垂直 加速度 (G)
	0.3	0.3	
0	9	3.5	
40	9	3.5	
70	9	3.5	
85	9	3.5	
105	9	3.5	
120	9	3	

■ストロークと最高速度

リード (mm)	50~150 (50mm毎)	200 (mm)	250 (mm)	300 (mm)
6	360	300	210	150
4	240	200	140	100
2	120	100	70	50

(単位はmm/s)

■押付け力と電流制限値の相関図



寸法図

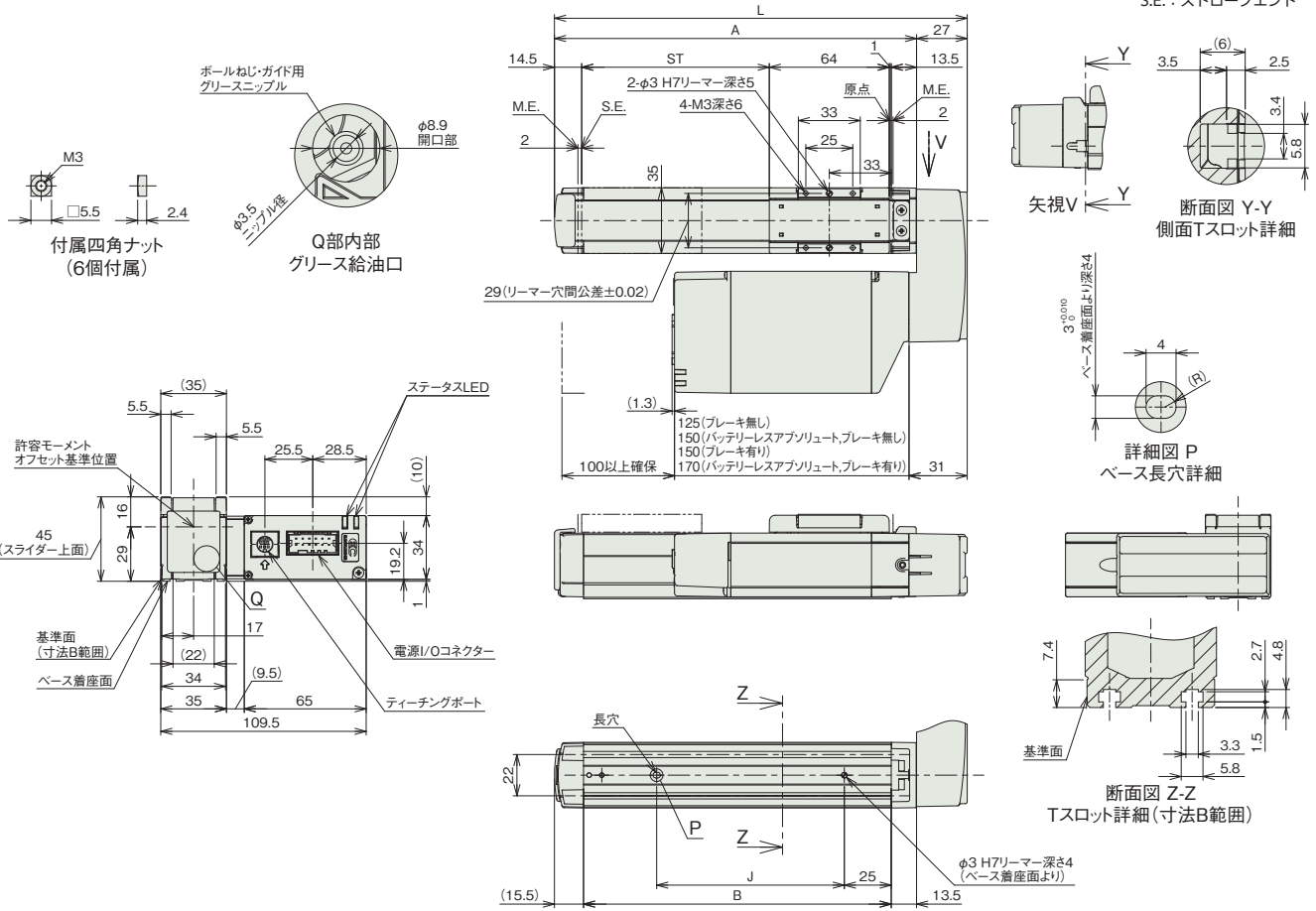
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

■EC-S3□R

(注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。
(注) 下図はモーター左折返し仕様 (ML) の場合です。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300
L	170	220	270	320	370	420
A	143	193	243	293	343	393
B	114	164	214	264	314	364
J	50	100	150	200	250	300

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	
質量 (kg)	ブレーキ無し	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	1.3
	ブレーキ有り	0.9	1.0	1.1	1.2	1.3	1.4

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクセサリ

コントローラー
内蔵

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

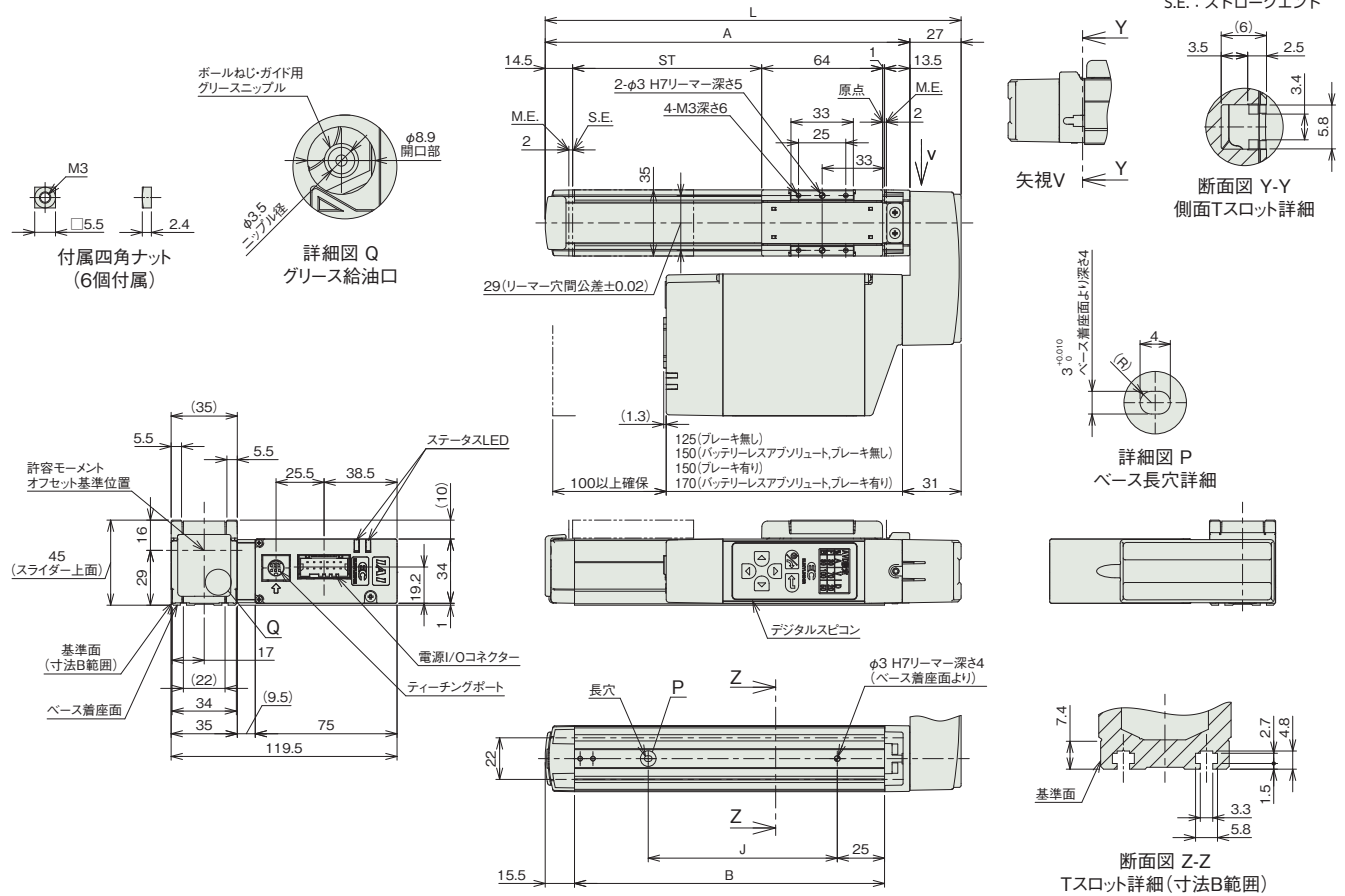
クリーン

防塵防滴

オプション

■EC-DS3□R(デジタルスピコン付き)

(注) 原点復帰を行った場合は、スライダーがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。
(注) 下図はモーター左折返し仕様(ML)の場合です。



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300
L	170	220	270	320	370	420
A	143	193	243	293	343	393
B	114	164	214	264	314	364
J	50	100	150	200	250	300

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300
質量 (kg)	ブレーキ無し	0.9	1.0	1.1	1.2	1.4
	ブレーキ有り	1.0	1.1	1.2	1.3	1.5

■適応コントローラ

(注) ECシリーズはコントローラ内蔵です。内蔵コントローラの詳細は、2-391ページをご確認ください。

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

コントローラー

内蔵
制御関連機器

スライダ

ロッド/
ラジアル
シリンダ

テーブル

グリッパ

ロータリ

ストッパ

クリーン

防塵防滴

オプション

EC-S4□R

EC-DS4□R (デジタルスピコン付き)

簡易防塵 モーター折返し 本体幅 40mm 24Vパルスモーター

型式項目

EC	-			R	-		-		-	
シリーズ	-	タイプ	リード	仕様	-	ストローク	-	電源・I/Oケーブル長	-	オプション
S4	-	標準	S 16mm	R 10mm	-	50	-	下記電源・I/Oケーブル長	-	下記オプション
DS4	-	デジタルスピコン	H 10mm	M 5mm	-	300	-	価格表参照	-	価格表参照
			L 2.5mm							



CE RoHS 10 水平 垂直 横立 天吊り

(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	S4□R	DS4□R		S4□R	DS4□R
50	-	-	200	-	-
100	-	-	250	-	-
150	-	-	300	-	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様 (注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
フート金具	FT	2-377	-
指定グリース塗布仕様	G5	2-381	-
モーター左折返し仕様 (注2)	ML	2-381	-
モーター右折返し仕様 (注2)	MR	2-381	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
スライダ一部ローラー仕様	SR	2-386	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
バッテリーレス	WA	2-388	-
アブソリュートエンコーダー仕様	WL	2-388	-
無線通信仕様	WL2	2-388	-
無線軸動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様 (ACR) 選択時は、PNP仕様 (PN) および電源2系統仕様 (TMD2) を選択できません。
 (注2) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの型式をご記入ください。



- 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。省電力設定を有効にする場合は、メインスペックが変わりますので、詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は 1-269 ページをご確認ください。
- 使用周囲温度によって、デューティの制限が必要です。詳細は 1-280 ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご確認ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 150mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご確認ください。
- 取付け物体の重心位置は、張出し距離の 1/2 以下としてください。張出し距離や負荷モーメントが許容値内であっても、動作中に異常な振動や音などが発生する場合は、動作条件を緩めてご使用ください。

電源・I/Oケーブル長価格表 (標準価格)

標準コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様 (注4) (両端コネクタ付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	- (注3)	-
1~3	1~3m	-	-
4~5	4~5m	-	-
6~7	6~7m	-	-
8~10	8~10m	-	-

(注3) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は 2-394 ページをご確認ください。
 (注4) オプションで RCON-EC 接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様 (注5) (両端コネクタ付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1~S3	1~3m	-	-
S4~S5	4~5m	-	-
S6~S7	6~7m	-	-
S8~S10	8~10m	-	-

(注5) オプションで RCON-EC 接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

うれしい10のポイント

アプリケーション事例

選定

カタログの見方

注意事項

アフターユエーター

コントロール内蔵

制御関連機器

スライダ

ロッド/ラジアルシリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダ

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

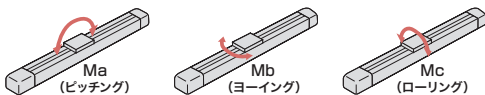
■メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	16	10	5	2.5	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)(省電力無効)	7	12	15	18
		最大可搬質量(kg)(省電力有効)	4	10	12	14
	最高速度(mm/s)	800	700	350	175	
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	40	30	7	4
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)(省電力無効)	1.5	2.5	5	6.5
		最大可搬質量(kg)(省電力有効)	1	2	4.5	6.5
	最高速度(mm/s)	800	600	350	150	
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	40	30	7	4
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
押付け	押付け時最大推力(N)	39	62	124	263	
	押付け最高速度(mm/s)	40	30	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力(kgf)	1.5	2.5	5	6.5	
ストローク	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	300	300	300	300	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ8mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロストモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
ベース	専用アルミ押出材(A6063S5-T5相当) 黒色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
	Ma: 13.0 N・m
	Mb: 18.6 N・m
静的許容モーメント	Mc: 25.3 N・m
	Ma: 5.0 N・m
	Mb: 7.1 N・m
動的許容モーメント(注6)	Mc: 9.7 N・m
	Ma: 5.0 N・m
	Mb: 7.1 N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター(□35)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注6) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード16

姿勢 速度 (mm/s)	水平				垂直	
	加減速度(G)					
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	7	6	6	5	1.5	1.25
140	7	6	6	5	1.5	1.25
280	7	6	6	5	1.5	1.25
420	7	6	5	4	1.5	1.25
560	7	6	4.5	3	1.5	1.25
700	6	4	3.5	3	1.5	1.25
800		3	2.5	2		1

リード10

姿勢 速度 (mm/s)	水平				垂直	
	加減速度(G)					
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	12	11	10	10	2.5	2
175	12	11	10	10	2.5	2
350	12	9	9	7	2.5	2
435	12	8	7	5	2.5	2
525	11	7	6	4	1.5	1.5
600	8	5	4	2	1	1
700		3	2	1		

リード5

姿勢 速度 (mm/s)	水平			垂直	
	加減速度(G)				
	0.3	0.5	0.3	0.5	
0	15	14	5	4.5	
85	15	14	5	4.5	
130	15	14	5	4.5	
215	15	14	5	4.5	
260	15	14	5	4.5	
300	15	14	4	4	
350	13	10	2	2	

リード2.5

姿勢 速度 (mm/s)	水平		垂直	
	加減速度(G)			
	0.3	0.3	0.3	0.3
0	18		6.5	
40	18		6.5	
85	18		6.5	
105	18		6.5	
135	18		6.5	
150	18		6	
175	18			

■省電力設定有効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード16

姿勢 速度 (mm/s)	水平			垂直
	加減速度(G)			
	0.3	0.7	0.3	0.3
0	4	3.5		1
140	4	3.5		1
280	4	3.5		1
420	4	3.5		1
560	4	3		1
700	3	2		
800			1	

リード10

姿勢 速度 (mm/s)	水平			垂直
	加減速度(G)			
	0.3	0.7	0.3	0.3
0	10	8		2
175	10	8		2
350	9	6		2
435	7	3		1
525	4	1		

リード5

姿勢 速度 (mm/s)	水平		垂直
	加減速度(G)		
	0.3	0.3	0.3
0	12		4.5
85	12		4.5
130	12		4
215	10		4
260	9		2.5

リード2.5

姿勢 速度 (mm/s)	水平		垂直
	加減速度(G)		
	0.3	0.3	0.3
0	14		6.5
40	14		6.5
85	14		6.5
105	14		4
135	14		2

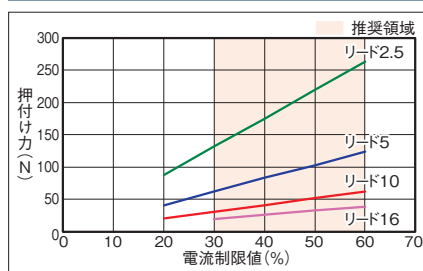
■ストロークと最高速度

リード (mm)	省電力 設定	50~200 (50mm毎)	250 (mm)	300 (mm)
16	無効	800	760	540
	有効	800<560>	760<560>	540
10	無効	700<600>	470	320
	有効	525<435>	470<435>	320
5	無効	350	240	160
	有効	260	240	160
2.5	無効	175<150>	120	85
	有効	135	120	85

(単位はmm/s)

(注) < >内は垂直使用の場合です。

■押付け力と電流制限値の相関図



寸法図

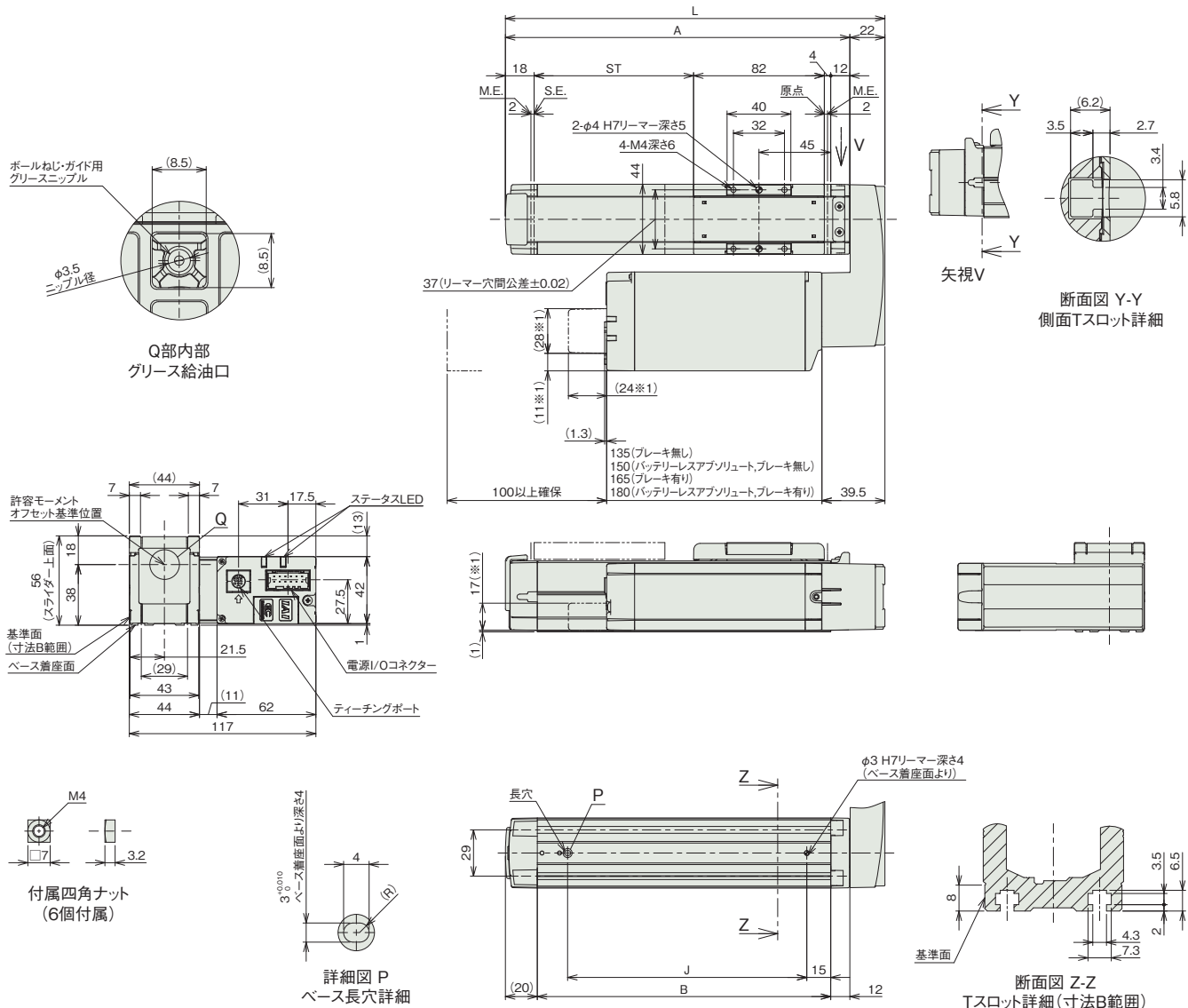
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



■EC-S4□R

*1 寸法は、WL/WL2オプション選択時に適用する寸法です。
 (注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。
 (注) 下図はモーター左折返し仕様 (ML) の場合です。

ST: ストローク
 M.E.: メカニカルエンド
 S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

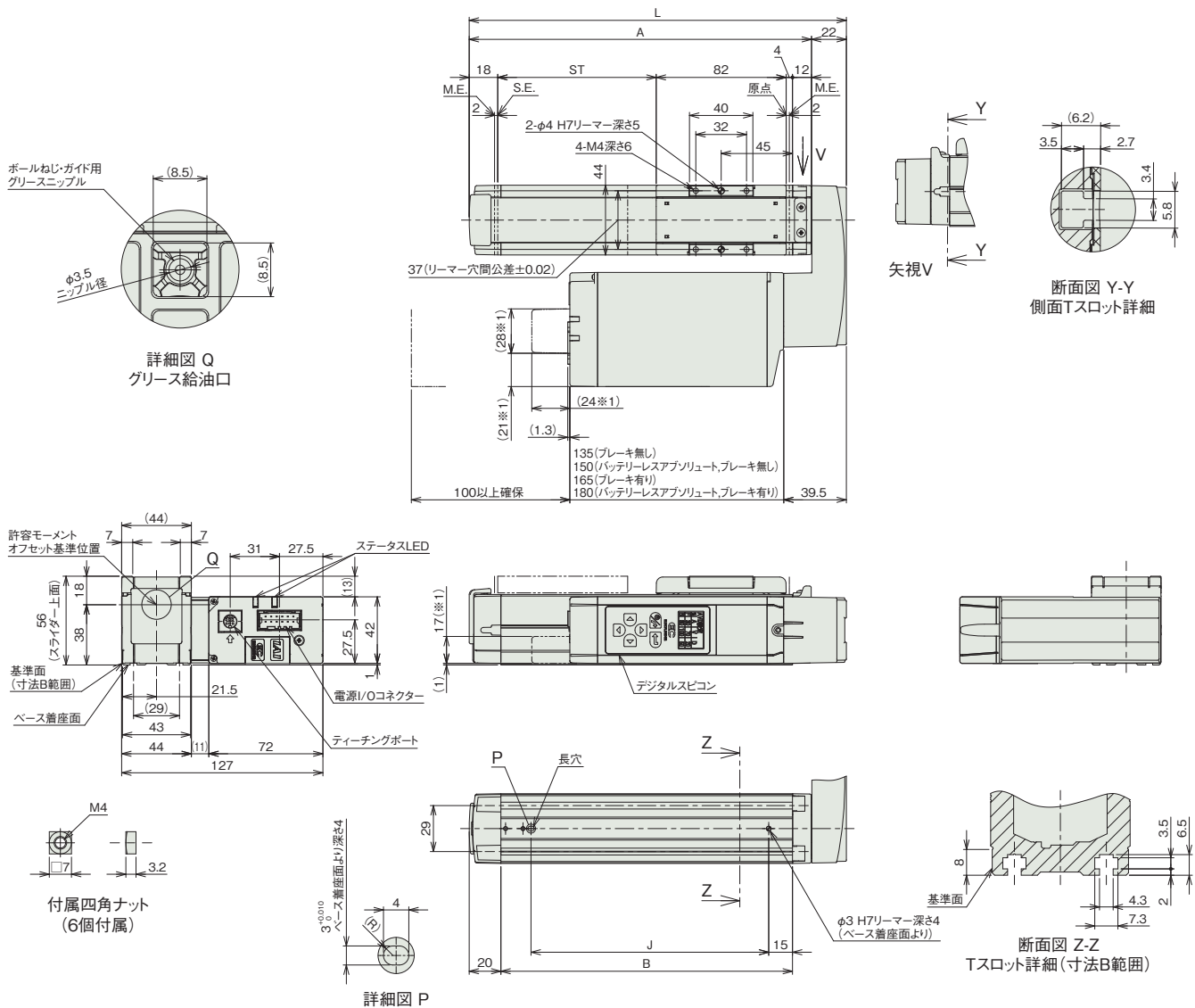
ストローク	50	100	150	200	250	300
L	188	238	288	338	388	438
A	166	216	266	316	366	416
B	134	184	234	284	334	384
J	100	150	200	250	300	350

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300
質量 (kg)	ブレーキ無し	1.3	1.4	1.6	1.7	1.9
	ブレーキ有り	1.4	1.6	1.7	1.9	2.2

■EC-DS4□R(デジタルスピコン付き)

※1 寸法は、WL/WL2オプション選択時に適用する寸法です。
 (注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。
 (注) 下図はモーター左折返し仕様 (ML) の場合です。



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300
L	188	238	288	338	388	438
A	166	216	266	316	366	416
B	134	184	234	284	334	384
J	100	150	200	250	300	350

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300
質量 (kg)	ブレーキ無し	1.4	1.5	1.6	1.8	2.1
	ブレーキ有り	1.6	1.7	1.8	2.0	2.3

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-391ページをご確認ください。

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

コントローラー
内蔵

制御関連機器

スライダ

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

EC-S6□R

EC-DS6□R

(デジタルスピコン付き)

簡易防塵 モーター折返し 本体幅 60mm 24v パルスモーター

型式項目

EC	シリーズ	タイプ	リード	R	仕様	ストローク	電源・I/Oケーブル長 下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照	オプション 下記オプション 価格表参照
	S6	標準	S 20mm		モーター折返し	50		
	DS6	デジタルスピコン	H 12mm M 6mm L 3mm			50mm 400mm (50mm毎)		



デジタルスピコン



CE RoHS 10 水平 垂直 横立て 天吊り

(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	S6□R	DS6□R		S6□R	DS6□R
50	-	-	250	-	-
100	-	-	300	-	-
150	-	-	350	-	-
200	-	-	400	-	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様 (注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
フット金具	FT	2-377	-
指定グリース塗布仕様 (注2)	G5	2-381	-
モーター左折返し仕様 (注3)	ML	2-381	-
モーター右折返し仕様 (注3)	MR	2-381	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
スライダ一部ローラー仕様 (注4)	SR	2-386	-
スライダスペース (注2) (注5)	SS	2-387	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
ダブルスライダー仕様 (注2) (注4) (注6)	W	2-183	-
バッテリーレス	WA	2-388	-
アブソリュートエンコーダ仕様	WL	2-388	-
無線通信仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様 (ACR) 選択時は、PNP仕様 (PN) および電源2系統仕様 (TMD2) を選択できません。
 (注2) ダブルスライダー仕様 (W) は指定グリース塗布仕様 (G5) およびスライダスペース (SS) と併用できません。
 (注3) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの型式をご記入ください。
 (注4) スライダー部ローラー仕様 (SR) とダブルスライダー仕様 (W) 併用時は、スライダー部ローラー仕様 (SR) の金額が2倍になります。
 (注5) DS6□Rのみ選択可能です。
 (注6) 選択できないリードがあります。詳細は2-183ページをご参照ください。

- POINT 選定上の注意
- 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。省電力設定を有効にする場合は、メインスペックが変わりますので、詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
 - 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は1-269ページをご確認ください。
 - 使用周囲温度によって、デューティの制限が必要です。詳細は1-280ページをご参照ください。
 - 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご確認ください。
 - 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向220mm以下 (ダブルスライダー仕様時は440mm以下) です。張出し負荷長は1-16ページの図をご確認ください。
 - 取付け物体の重心位置は、張出し距離の1/2以下としてください。張出し距離や負荷モーメントが許容値内であっても、動作中に異常な振動や音などが発生する場合は、動作条件を緩めてご使用ください。

電源・I/Oケーブル長価格表 (標準価格)

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様 (注8) (両端コネクタ付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	- (注7)	-
1~3	1~3m	-	-
4~5	4~5m	-	-
6~7	6~7m	-	-
8~10	8~10m	-	-

(注7) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。
 (注8) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様 (注9) (両端コネクタ付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1~S3	1~3m	-	-
S4~S5	4~5m	-	-
S6~S7	6~7m	-	-
S8~S10	8~10m	-	-

(注9) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

うれしい10のポイント

アプリケーション事例

選定

カタログの見方

注意事項

アクセサリ

内蔵コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/ラジアルシリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

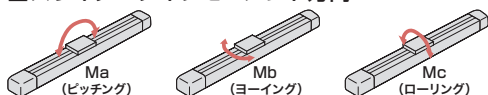
■メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	20	12	6	3	
	可搬質量	最大可搬質量(kg) (省電力無効)	15	26	32	40
		最大可搬質量(kg) (省電力有効)	8	14	20	25
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	800	700	450	225
		最低速度(mm/s)	25	15	8	4
定格加減速度(G)		0.3	0.3	0.3	0.3	
垂直	最高加減速度(G)	1	1	1	1	
	可搬質量	最大可搬質量(kg) (省電力無効)	1	2.5	6	12.5
		最大可搬質量(kg) (省電力有効)	0.75	2	5	10
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	800	700	400	225
		最低速度(mm/s)	25	15	8	4
定格加減速度(G)		0.3	0.3	0.3	0.3	
押付け	最高加減速度(G)	0.5	0.5	0.5	0.5	
	押付け時最大推力(N)	67	112	224	449	
ブレーキ	押付け最高速度(mm/s)	20	20	20	20	
	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
ストローク	ブレーキ保持力(kgf)	1	2.5	6	12.5	
	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	400	400	400	400	
ストロークピッチ(mm)		50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ10mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロスモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
ベース	専用アルミ押出材(A6063S5-T5相当) 黒色アルマイト処理
静的許容モーメント	直動無限循環型
	Ma: 48.5 N·m
	Mb: 69.3 N·m
動的許容モーメント (注10)	Mc: 97.1 N·m
	Ma: 11.6 N·m
	Mb: 16.6 N·m
使用周囲温度・湿度	Mc: 23.3 N·m
	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
	保護等級
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター(□42)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注10) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード20

姿勢	水平		垂直			
	加速度(G)					
速度(mm/s)	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	15	10	8	7	1	1
160	15	10	8	7	1	1
320	12	10	8	6	1	1
480	12	9	8	6	1	1
640	12	6.5	6	5	1	1
800	9	5	4	3	1	1

リード12

姿勢	水平		垂直			
	加速度(G)					
速度(mm/s)	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	26	18	16	14	2.5	2.5
80	26	18	16	14	2.5	2.5
200	26	18	16	14	2.5	2.5
320	26	18	14	12	2.5	2.5
440	26	18	12	9	2.5	2.5
560	18	12	7	5	2.5	2.5
700	10	5	4	3	1.5	1

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

リード6

姿勢	水平		垂直			
	加速度(G)					
速度(mm/s)	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	32	26	24	20	6	6
40	32	26	24	20	6	6
100	32	26	24	20	6	6
160	32	26	24	20	6	6
220	32	26	24	20	6	6
280	32	26	18	15	6	5.5
340	25	14	12	9	4	3.5
400	15	8	8	5	2.5	2
450	10	5				

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

リード3

姿勢	水平		垂直			
	加速度(G)					
速度(mm/s)	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	40	35	35	35	12.5	12.5
50	40	35	35	35	12.5	12.5
80	40	35	35	30	12.5	12.5
110	40	35	35	30	12.5	12.5
140	40	35	35	28	12.5	12.5
170	40	32	32	24	9	8
200	35	20	15	12	6	4
225	18	10			3	

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

■省電力設定有効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード20

姿勢	水平			垂直
	加速度(G)			
速度(mm/s)	0.3	0.7	0.3	
0	8	5	0.75	
160	8	5	0.75	
320	8	5	0.75	
480	8	4	0.75	
640	6	3	0.75	
800	4	1.5	0.5	

リード12

姿勢	水平		垂直
	加速度(G)		
速度(mm/s)	0.3	0.7	0.3
0	14	10	2
80	14	10	2
200	14	10	2
320	14	10	2
440	11	7	1.5
560	7	2.5	1
680	2		

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

リード6

姿勢	水平		垂直
	加速度(G)		
速度(mm/s)	0.3	0.7	0.3
0	20	14	5
40	20	14	5
100	20	14	5
160	20	14	5
220	16	14	4
280	13	7	2.5
340	8	1	1

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

リード3

姿勢	水平		垂直
	加速度(G)		
速度(mm/s)	0.3	0.7	0.3
0	25	22	10
20	25	22	10
50	25	22	10
80	25	22	10
110	20	14	8
140	15	11	5
170	11	5	2

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

<「G5」(指定グリース塗布仕様)オプション選択時の注意事項>

環境温度10℃以下で使用する場合は、下記の速度以下でご使用ください。

- ・リード12: 440mm/s以下
- ・リード6: 220mm/s以下
- ・リード3: 110mm/s以下

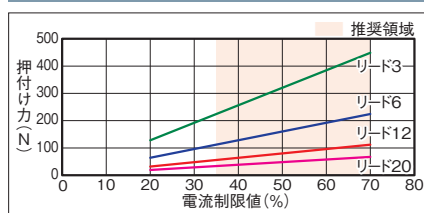
■ストロークと最高速度

リード(mm)	省電力設定	50~200 (50mm毎)	250 (mm)	300 (mm)	350 (mm)	400 (mm)
20	無効	800		727	566	
	有効	800		727	566	
12	無効	700	521	392	305	
	有効	680<560>	521	392	305	
6	無効	450<400>	371	265	199	155
	有効	340	265	199	155	
3	無効	225	188	134	100	78
	有効	170	134	100	78	

(単位はmm/s)

(注) <>内は垂直使用の場合です。

■押付け力と電流制限値の相関図



寸法図

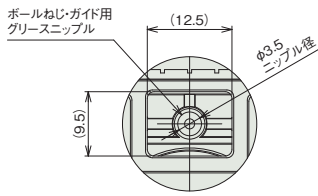
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



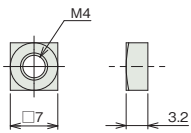
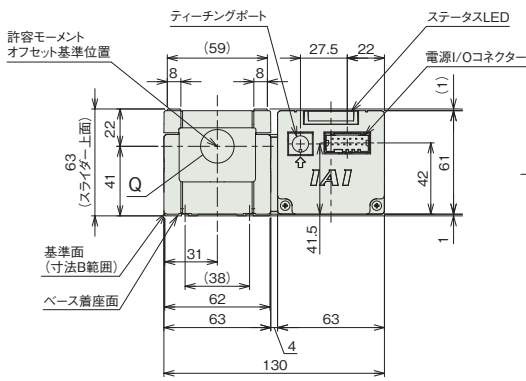
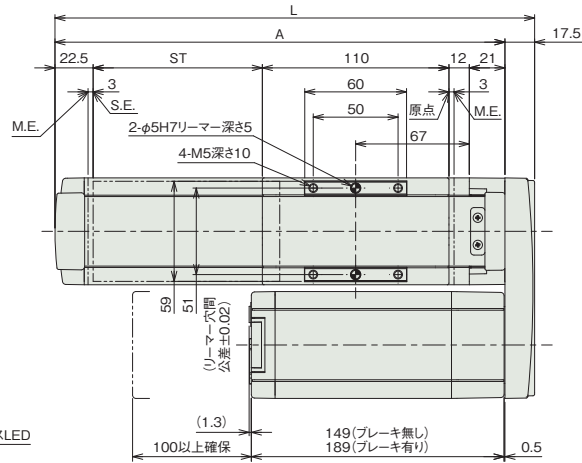
■EC-S6□R

(注) 原点復帰を行った場合は、スライダーがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) 下図はモーター左折返し仕様(ML)です。

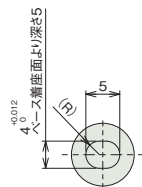
ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



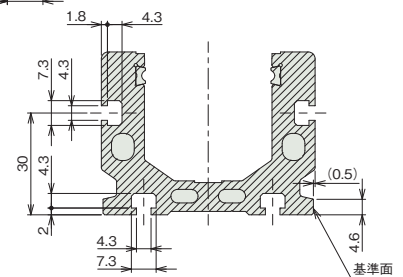
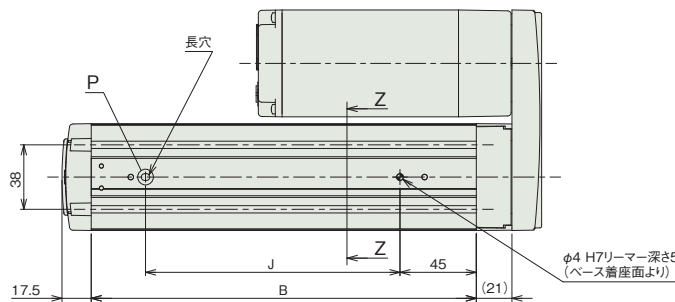
Q部内部
グリス給油口



付属六角ナット(6個付属)



詳細図 P
ベース長穴詳細



断面図 Z-Z
Tスロット詳細(寸法B範囲)

■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400
L	233	283	333	383	433	483	533	583
A	215.5	265.5	315.5	365.5	415.5	465.5	515.5	565.5
B	177	227	277	327	377	427	477	527
J	100	150	200	250	300	350	400	450

■ストローク別質量

ストローク		50	100	150	200	250	300	350	400
質量 (kg)	ブレーキ無し	2.2	2.4	2.6	2.8	3	3.2	3.4	3.6
	ブレーキ有り	2.4	2.6	2.8	3	3.2	3.4	3.6	3.8

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクセサリ

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

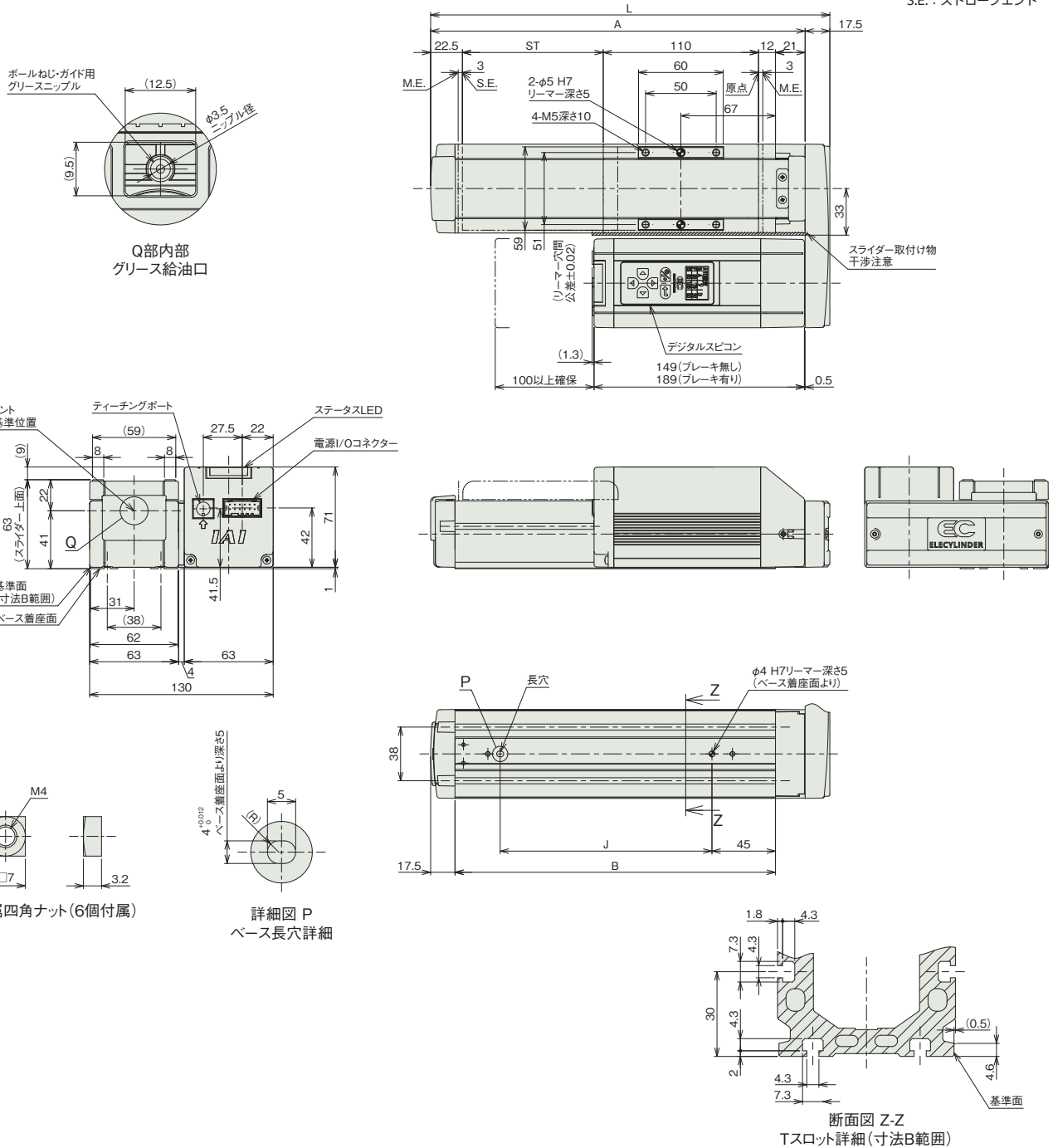
防塵防滴

オプション

■EC-DS6□R(デジタルスピコン付き)

(注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) 下図はモーター左折返し仕様(ML)です。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



付属四角ナット(6個付属)

詳細図 P
ベース長穴詳細

■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400
L	233	283	333	383	433	483	533	583
A	215.5	265.5	315.5	365.5	415.5	465.5	515.5	565.5
B	177	227	277	327	377	427	477	527
J	100	150	200	250	300	350	400	450

■ストローク別質量

質量 (kg)	ストローク		50	100	150	200	250	300	350	400
		ブレーキ無し		2.2	2.4	2.6	2.8	3.0	3.2	3.4
	ブレーキ有り		2.5	2.7	2.9	3.1	3.3	3.5	3.7	3.9

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター
コンローラー

内蔵

制御関連機器

スライダ

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

■メインスペック(ダブルスライダー仕様)

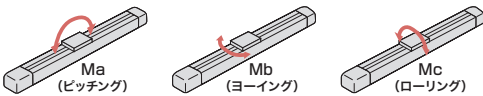
項目		内容			
リード	ボールねじリード(mm)	12	6	3	
	可搬質量	最大可搬質量(kg)(省電力無効)	24	30	38
		最大可搬質量(kg)(省電力有効)	12	18	23
		最高速度(mm/s)	560	340	200
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	15	8	4
定格加減速度(G)		0.3	0.3	0.3	
最高加減速度(G)		1	1	1	
可搬質量		最大可搬質量(kg)(省電力無効)	-	4	10
垂直	最大可搬質量(kg)(省電力有効)	-	3	8	
	最高速度(mm/s)	-	280	170	
	最低速度(mm/s)	-	8	4	
	定格加減速度(G)	-	0.3	0.3	
	最高加減速度(G)	-	0.5	0.5	
押付け	押付け時最大推力(N)	112	224	449	
	押付け最高速度(mm/s)	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁動作電磁ブレーキ			
	ブレーキ保持力(kgf)	2.5	6	12.5	
	最小呼びストローク(mm)	200	200	200	
ストローク	最小有効ストローク(mm)	50	50	50	
	最大呼びストローク(mm)	400	400	400	
	最大有効ストローク(mm)	250	250	250	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ10mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロストモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
ベース	専用アルミ押出材(A6063S5-T5相当) 黒色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
	Ma: 364 N・m
	Mb: 520 N・m
静的許容モーメント	Mc: 129 N・m
	Ma: 106 N・m
	Mb: 152 N・m
動的許容モーメント(注11)	Mc: 37.9 N・m
	Ma: 106 N・m
	Mb: 152 N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター(□42)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注11) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

(注) 呼びストローク：型式に掲載するストローク
有効ストローク：実際に動作可能なストローク
(注) リード12は垂直設置できません。

■スライダータイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表(ダブルスライダー仕様)

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード12

姿勢 速度 (mm/s)	水平					垂直	
	加速度(G)						
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5	
0	24	16	14	12			
80	24	16	14	12			
200	24	16	14	12			
320	24	16	10	8			
440	18	10	5	3			
560	7	4					

リード6

姿勢 速度 (mm/s)	水平					垂直	
	加速度(G)						
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5	
0	30	24	22	18	4	4	
40	30	24	22	18	4	4	
100	30	24	22	18	4	4	
160	30	24	22	18	4	4	
220	28	22	18	14	2	2	
280	26	20	3	1	2	1	
340	6						

リード3

姿勢 速度 (mm/s)	水平					垂直	
	加速度(G)						
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5	
0	38	33	33	33	10	10	
50	38	33	33	33	10	10	
80	38	33	33	28	10	10	
110	38	33	33	28	10	10	
140	36	31	28	24	8	8	
170	34	26	17	12	2.5	2	
200	18	5					

■省電力設定有効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード12

姿勢 速度 (mm/s)	水平			垂直
	加速度(G)			
	0.3	0.7	0.3	
0	12	8		
80	12	8		
200	12	8		
320	12	6		
440	7	1		

リード6

姿勢 速度 (mm/s)	水平			垂直
	加速度(G)			
	0.3	0.7	0.3	
0	18	12	3	
40	18	12	3	
100	18	12	3	
160	18	12	3	
220	12	10	1	
280	6	2		

リード3

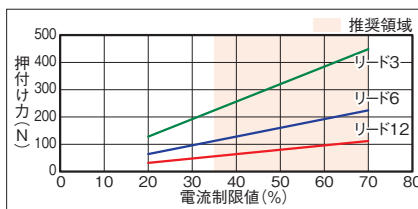
姿勢 速度 (mm/s)	水平			垂直
	加速度(G)			
	0.3	0.7	0.3	
0	23	20	8	
20	23	20	8	
50	23	20	8	
80	23	20	8	
110	18	12	6	
140	10	6	1	
170	6			

■ストロークと最高速度(ダブルスライダー仕様)

リード (mm)	呼びストローク 有効ストローク (mm)	省電力設定				
		200 (mm)	250 (mm)	300 (mm)	350 (mm)	400 (mm)
12	無効	560				
	有効	440				
6	無効	340<280>				
	有効	280<220>				
3	無効	200<170>			188<170>	
	有効	170<140>				

(単位はmm/s)

■押付け力と電流制限値の相関図(ダブルスライダー仕様)



(注) <>内は垂直使用の場合です。
(注) 呼びストローク：型式に掲載するストローク
有効ストローク：実際に動作可能なストローク

(注) シングルスライダー仕様と同じ値です。

■寸法図(ダブルスライダー仕様)

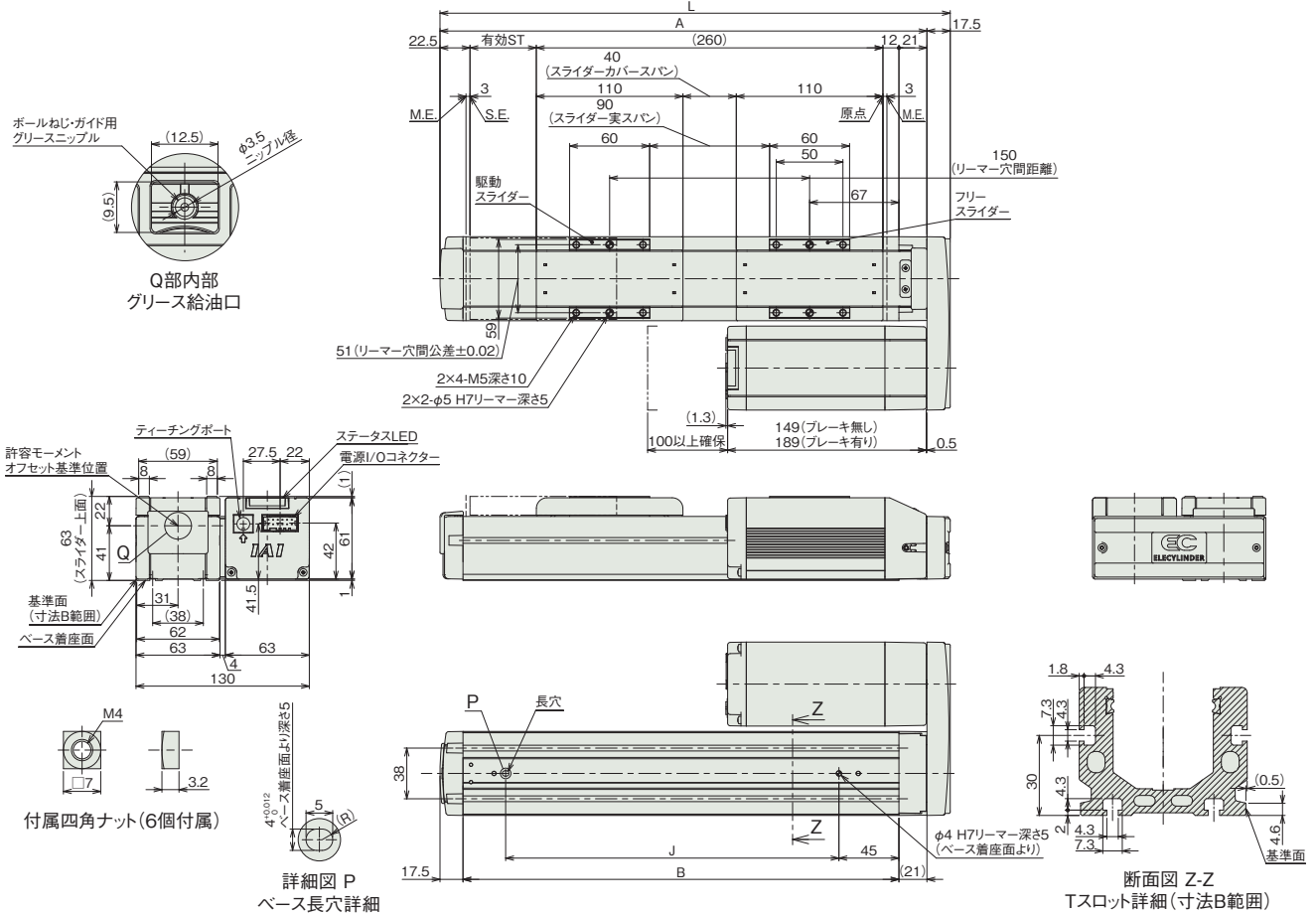
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD
3次元 CAD

■EC-(D)S6□R(ダブルスライダー仕様)

(注) 原点復帰を行った場合は、スライダーがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) デジタルスピコン付きの場合は、モーター部の外観が異なります。詳細はデジタルスピコン付きシングルスライダーの外観図をご参照ください。
(注) 寸法図記載のスライダーカーパスパンもしくはリーマー穴距離寸法にてスライダーを連結してください。

ST : ストローク
M.E. : メカニカルエンド
S.E. : ストロークエンド



■ストローク別寸法

	200	250	300	350	400
呼びストローク	200	250	300	350	400
有効ストローク	50	100	150	200	250
L	383	433	483	533	583
A	365.5	415.5	465.5	515.5	565.5
B	327	377	427	477	527
J	250	300	350	400	450

■ストローク別質量

		200	250	300	350	400	
呼びストローク		200	250	300	350	400	
有効ストローク		50	100	150	200	250	
質量 (kg)	デジタルスピコン無し	ブレーキ無し	3.07	3.27	3.47	3.67	3.87
		ブレーキ有り	3.27	3.47	3.67	3.87	4.07
	デジタルスピコン有り	ブレーキ無し	3.07	3.27	3.47	3.67	3.87
		ブレーキ有り	3.37	3.57	3.77	3.97	4.17

(注) シングルスライダー仕様に追加スライダー-0.27kgを加えた質量です。

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-391ページをご確認ください。

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

EC-S7□R

EC-DS7□R (デジタルスピコン付き)

簡易防塵 モーター折返し 本体幅 70mm 24Vパルスモーター

型式項目

EC	シリーズ	タイプ	リード	R	仕様	ストローク	電源・I/Oケーブル長 下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照	オプション 下記オプション 価格表参照
	S7	標準	S 24mm H 16mm M 8mm L 4mm		モーター折返し	50 100 150 200 250		
	DS7	デジタルスピコン				50mm 100mm 150mm 200mm 250mm (50mm毎)		



デジタルスピコン



CE RoHS 10 水平 垂直 横立て 天吊り

(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	S7□R	DS7□R		S7□R	DS7□R
50	-	-	300	-	-
100	-	-	350	-	-
150	-	-	400	-	-
200	-	-	450	-	-
250	-	-	500	-	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様 (注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
フット金具	FT	2-377	-
指定グリース塗布仕様 (注2)	G5	2-381	-
モーター左折返し仕様 (注3)	ML	2-381	-
モーター右折返し仕様 (注3)	MR	2-381	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
スライダー部ローラー仕様 (注4)	SR	2-386	-
スライダースペーサー (注2) (注5)	SS	2-387	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
ダブルスライダー仕様 (注2) (注4) (注6)	W	2-189	-
バッテリーレス	WA	2-388	-
アブソリュートエンコーダー仕様	WL	2-388	-
無線通信仕様	WL2	2-388	-
無線軸動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様 (ACR) 選択時は、PNP仕様 (PN) および電源2系統仕様 (TMD2) を選択できません。
 (注2) ダブルスライダー仕様 (W) は指定グリース塗布仕様 (G5) およびスライダースペーサー (SS) と併用できません。
 (注3) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの型式をご記入ください。
 (注4) スライダー部ローラー仕様 (SR) とダブルスライダー仕様 (W) 併用時は、スライダー部ローラー仕様 (SR) の金額が2倍になります。
 (注5) DS7□Rのみ選択可能です。
 (注6) 選択できないリードがあります。詳細は2-189ページをご参照ください。

POINT 選定上の注意

- 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。省電力設定を有効にする場合は、メインスペックが変わりますので、詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は1-269ページをご確認ください。
- 使用周囲温度によって、デューティの制限が必要です。詳細は1-280ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご確認ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向280mm以下 (ダブルスライダー仕様時は560mm以下) です。張出し負荷長は1-16ページの図をご確認ください。
- 取付け物体の重心位置は、張出し距離の1/2以下としてください。張出し距離や負荷モーメントが許容値内であっても、動作中に異常な振動や音などが発生する場合は、動作条件を緩めてご使用ください。

電源・I/Oケーブル長価格表 (標準価格)

標準コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様 (注8) (両端コネクタ付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	- (注7)	-
1~3	1~3m	-	-
4~5	4~5m	-	-
6~7	6~7m	-	-
8~10	8~10m	-	-

(注7) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。
 (注8) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様 (注9) (両端コネクタ付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1~S3	1~3m	-	-
S4~S5	4~5m	-	-
S6~S7	6~7m	-	-
S8~S10	8~10m	-	-

(注9) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

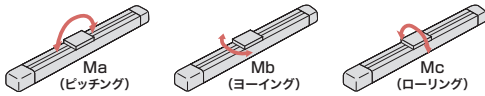
■メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	24	16	8	4	
	可搬質量	最大可搬質量(kg)(省電力無効)	37	46	51	51
水平	速度/加減速度	最大可搬質量(kg)(省電力有効)	18	35	40	40
		最高速度(mm/s)	860	700	420	190
	最低速度(mm/s)	30	20	10	5	
	定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3	
	最高加減速度(G)	1	1	1	1	
	可搬質量	最大可搬質量(kg)(省電力無効)	3	8	16	19
垂直	速度/加減速度	最大可搬質量(kg)(省電力有効)	2	5	10	15
		最高速度(mm/s)	860	700	350	175
押付け	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	30	20	10	5
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
ブレーキ	速度/加減速度	最高加減速度(G)	0.5	0.5	0.5	0.5
		押付け時最大推力(N)	139	209	418	836
ストローク	速度/加減速度	押付け最高速度(mm/s)	20	20	20	20
		ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ			
ブレーキ	速度/加減速度	ブレーキ保持力(kgf)	3	8	16	19
		最小ストローク(mm)	50	50	50	50
ストローク	速度/加減速度	最大ストローク(mm)	500	500	500	500
		ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50

項目	内容	
駆動方式	ボールねじ φ12mm 転造C10	
繰返し位置決め精度	±0.05mm	
ロストモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)	
ベース	専用アルミ押出材(A6063SS-T5相当) 黒色アルマイト処理	
リニアガイド	直動無限循環型	
	静的許容モーメント	Ma: 79.7 N·m Mb: 114 N·m Mc: 157 N·m
動的許容モーメント(注10)	動的許容モーメント	Ma: 17.7 N·m Mb: 25.3 N·m Mc: 34.9 N·m
	使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20	
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²	
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令	
モーター種類	パルスモーター(□56)	
エンコーダ種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート	
エンコーダパルス数	800 pulse/rev	
納期	ホームページ[納期照会]に記載	

(注10) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード24

姿勢	水平						垂直					
	速度(mm/s)						加速度(G)					
0	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
200	37	22	16	14	3	3						
420	34	20	16	14	3	3						
640	18	13	9	7.5	3	3						
860	9	6	4	3	1.5	1						

リード16

姿勢	水平						垂直					
	速度(mm/s)						加速度(G)					
0	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
140	46	35	28	27	8	8						
280	46	35	25	24	8	8						
420	34	25	15	10	5	4.5						
560	20	14	8	6	3	2.5						
700	10	5	3	1	1.5	1						

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

リード8

姿勢	水平						垂直					
	速度(mm/s)						加速度(G)					
0	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
70	51	45	40	40	16	16						
140	51	40	38	35	16	16						
210	51	35	30	24	10	9.5						
280	36	20	15	15	8	7						
350	20	5	4		3	2						
420	2											

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

リード4

姿勢	水平						垂直					
	速度(mm/s)						加速度(G)					
0	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
35	51	45	40	40	19	19						
70	51	45	40	40	19	19						
105	51	45	40	35	19	19						
140	45	35	30	25	12.5	12						
175	30	16			5	4						
190	5											

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

■省電力設定有効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード24

姿勢	水平			垂直		
	速度(mm/s)			加速度(G)		
0	0.3	0.7	0.3	0.3	0.7	0.3
200	18	10	2			
420	18	10	2			
640	10	2	1			
800	1					

リード16

姿勢	水平			垂直		
	速度(mm/s)			加速度(G)		
0	0.3	0.7	0.3	0.3	0.7	0.3
140	35	20	5			
280	35	20	5			
420	25	12	3			
500	15	6	1.5			
560	7.5	1.5	0.5			
560	2					

リード8

姿勢	水平			垂直		
	速度(mm/s)			加速度(G)		
0	0.3	0.7	0.3	0.3	0.7	0.3
70	40	25	10			
140	40	25	10			
210	40	25	7			
280	25	14	4			
280	5		0.5			

リード4

姿勢	水平			垂直		
	速度(mm/s)			加速度(G)		
0	0.3	0.7	0.3	0.3	0.7	0.3
35	40	30	15			
70	40	30	15			
105	40	30	8			
120	15	6	2			

<「G5」(指定グリス塗布仕様)オプション選択時の注意事項>

環境温度10℃以下で使用する場合は、下記の速度以下でご使用ください。

- ・リード16: 560mm/s以下
- ・リード8: 280mm/s以下
- ・リード4: 140mm/s以下

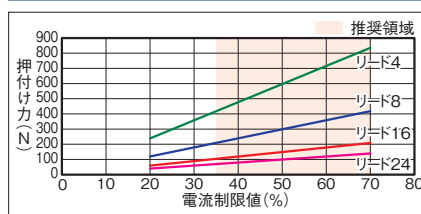
■ストロークと最高速度

リード(mm)	省電力設定	50~300(50mm毎)	350(mm)	400(mm)	450(mm)	500(mm)
24	無効	860	774	619	506	
	有効	800<640>	774<640>	619	506	
16	無効	700	631	492	395	323
	有効	560<500>	492	395	323	
8	無効	420<350>	322	251	200	164
	有効	280	251	200	164	
4	無効	190<175>	163	126	101	83
	有効	120		101	83	

(注) <>内は垂直使用の場合です。

(単位はmm/s)

■押付け力と電流制限値の相関図



うれしい10のポイント
アプリケーション事例
選定
カタログの
見方
注意事項
アクチュエーター
内蔵
コントローラー
制御関連機器

寸法図

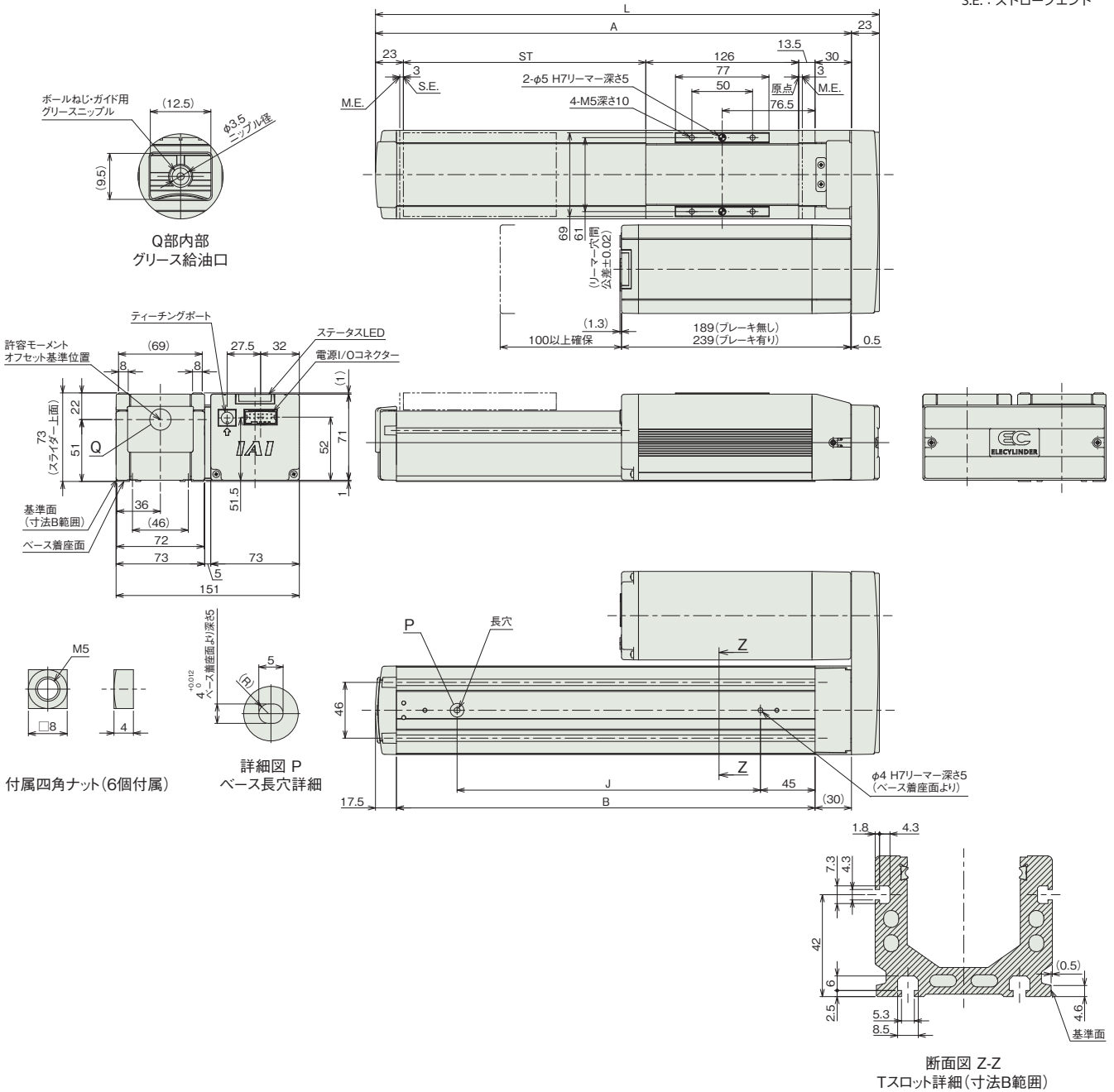
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



■EC-S7□R

(注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) 下図はモーター左折返し仕様 (ML) です。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
テーブル										
L	265.5	315.5	365.5	415.5	465.5	515.5	565.5	615.5	665.5	715.5
A	242.5	292.5	342.5	392.5	442.5	492.5	542.5	592.5	642.5	692.5
グリッパー										
B	195	245	295	345	395	445	495	545	595	645
J	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550
ロータリー										

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
ストップ										
質量 (kg)										
ブレーキ無し	4.2	4.4	4.7	4.9	5.2	5.4	5.7	5.9	6.2	6.4
ブレーキ有り	4.7	4.9	5.2	5.4	5.7	5.9	6.2	6.4	6.7	6.9
クリーン										

うれしい10のポイント

アプリケーション事例

選定

カタログの見方

注意事項

アクセサリ

内蔵コントローラー

制御関連機器

スライダ

ロッド/ラジアルシリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストップ

クリーン

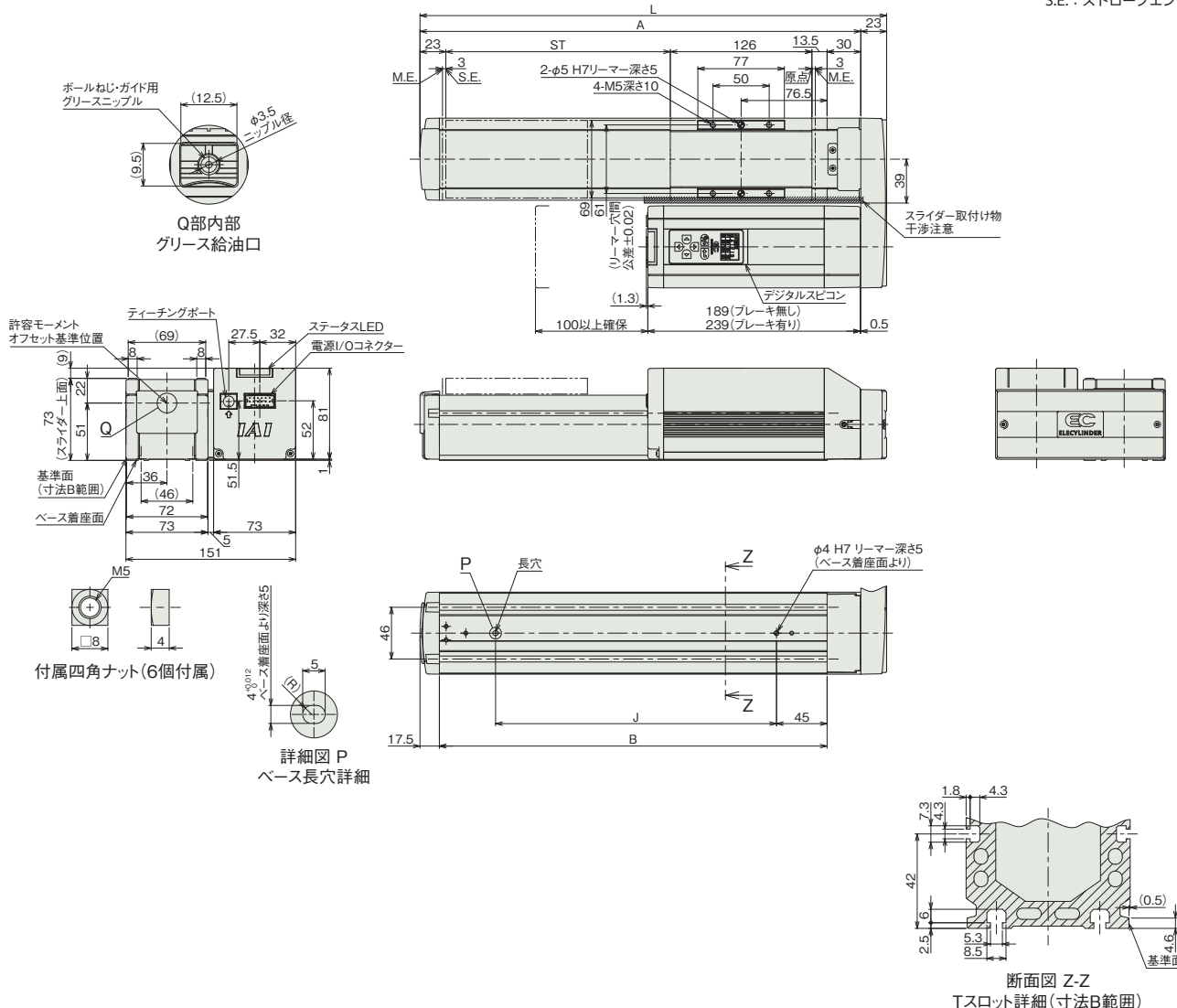
防塵防滴

オプション

■EC-DS7□R(デジタルスピコン付き)

(注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) 下図はモーター左折返し仕様(ML)です。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



うれしい10のポイント

アプリケーション事例

選定

カタログの見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵コントローラー

制御関連機器

■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
L	265.5	315.5	365.5	415.5	465.5	515.5	565.5	615.5	665.5	715.5
A	242.5	292.5	342.5	392.5	442.5	492.5	542.5	592.5	642.5	692.5
B	195	245	295	345	395	445	495	545	595	645
J	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550

■ストローク別質量

ストローク		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
質量 (kg)	ブレーキ無し	4.3	4.5	4.8	5.0	5.3	5.5	5.8	6.0	6.3	6.5
	ブレーキ有り	4.9	5.1	5.4	5.6	5.9	6.1	6.4	6.6	6.9	7.1

スライダ

ロッド/ラジアルシリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

■メインスペック(ダブルスライダー仕様)

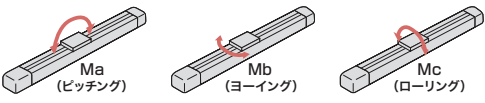
項目		内容			
リード	ボールねじリード(mm)	16	8	4	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)(省電力無効)	44	49	49
		最大可搬質量(kg)(省電力有効)	33	38	38
	最高速度(mm/s)	560	280	175	
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	20	10	5
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3
最高加減速度(G)		1	1	1	
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)(省電力無効)	-	14	17
		最大可搬質量(kg)(省電力有効)	-	8	13
	最高速度(mm/s)	-	210	140	
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	-	10	5
		定格加減速度(G)	-	0.3	0.3
最高加減速度(G)		-	0.5	0.5	
押付け	押付け時最大推力(N)	209	418	836	
	押付け最高速度(mm/s)	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ			
	ブレーキ保持力(kgf)	8	16	19	
	最小呼びストローク(mm)	200	200	200	
ストローク	最小有効ストローク(mm)	50	50	50	
	最大呼びストローク(mm)	500	500	500	
	最大有効ストローク(mm)	350	350	350	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ12mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロストモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
ベース	専用アルミ押出材(A6063SS-T5相当) 黒色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
	Ma: 441 N・m
	Mb: 630 N・m
静的許容モーメント	Mc: 209 N・m
	Ma: 119 N・m
	Mb: 171 N・m
動的許容モーメント(注11)	Mc: 56.7 N・m
	Ma: 119 N・m
	Mb: 171 N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター(□56)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注11) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

(注) 呼びストローク：型式に掲載するストローク
有効ストローク：実際に動作可能なストローク
(注) リード16は垂直設置できません。

■スライダータイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表(ダブルスライダー仕様)

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢	リード16						リード8						リード4					
	水平		垂直		垂直		水平		垂直		垂直		水平		垂直			
	速度(mm/s)	加速度(G)	速度(mm/s)	加速度(G)	速度(mm/s)	加速度(G)	速度(mm/s)	加速度(G)	速度(mm/s)	加速度(G)	速度(mm/s)	加速度(G)	速度(mm/s)	加速度(G)	速度(mm/s)	加速度(G)		
0	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5	0	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5	0	0.3	0.5		
140	44	33	26	25			49	43	38	38	14	14	35	49	43	38		
280	44	33	22	20			140	49	38	36	33	14	14	70	49	43		
420	22	15	8	6			210	47	31	26	18	5	3.5	105	49	43		
560	5	3					280	29	14	9	5.5			175	15			

■省電力設定有効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

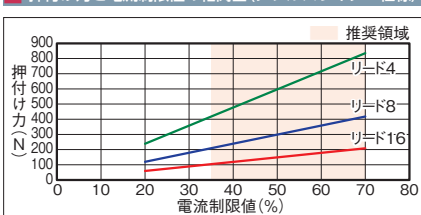
姿勢	リード16			リード8			リード4			
	水平		垂直	水平		垂直	水平		垂直	
	速度(mm/s)	加速度(G)	速度(mm/s)	加速度(G)	速度(mm/s)	加速度(G)	速度(mm/s)	加速度(G)		
0	0.3	0.7	0.3	0	0.3	0.7	0.3	0	0.3	0.7
140	33	18		38	23	8	38	28	13	
280	33	18		38	23	8	38	28	13	
420	23	10		140	38	23	5	70	38	28
	8	1		210	18	8		105	36	26
								120	4	

■ストロークと最高速度(ダブルスライダー仕様)

リード	呼びストローク	有効ストローク	省電力設定	560	420	280<210>	210<140>	175<140>	163<140>
16	200~300	50~150	(50mm毎)	(mm)	(mm)	(mm)	(mm)	(mm)	(mm)
8									
4									

(単位はmm/s)

■押付け力と電流制限値の相関図(ダブルスライダー仕様)



(注) < >内は垂直使用の場合です。
(注) 呼びストローク：型式に掲載するストローク
有効ストローク：実際に動作可能なストローク

(注) シングルスライダー仕様と同じ値です。

■寸法図(ダブルスライダー仕様)

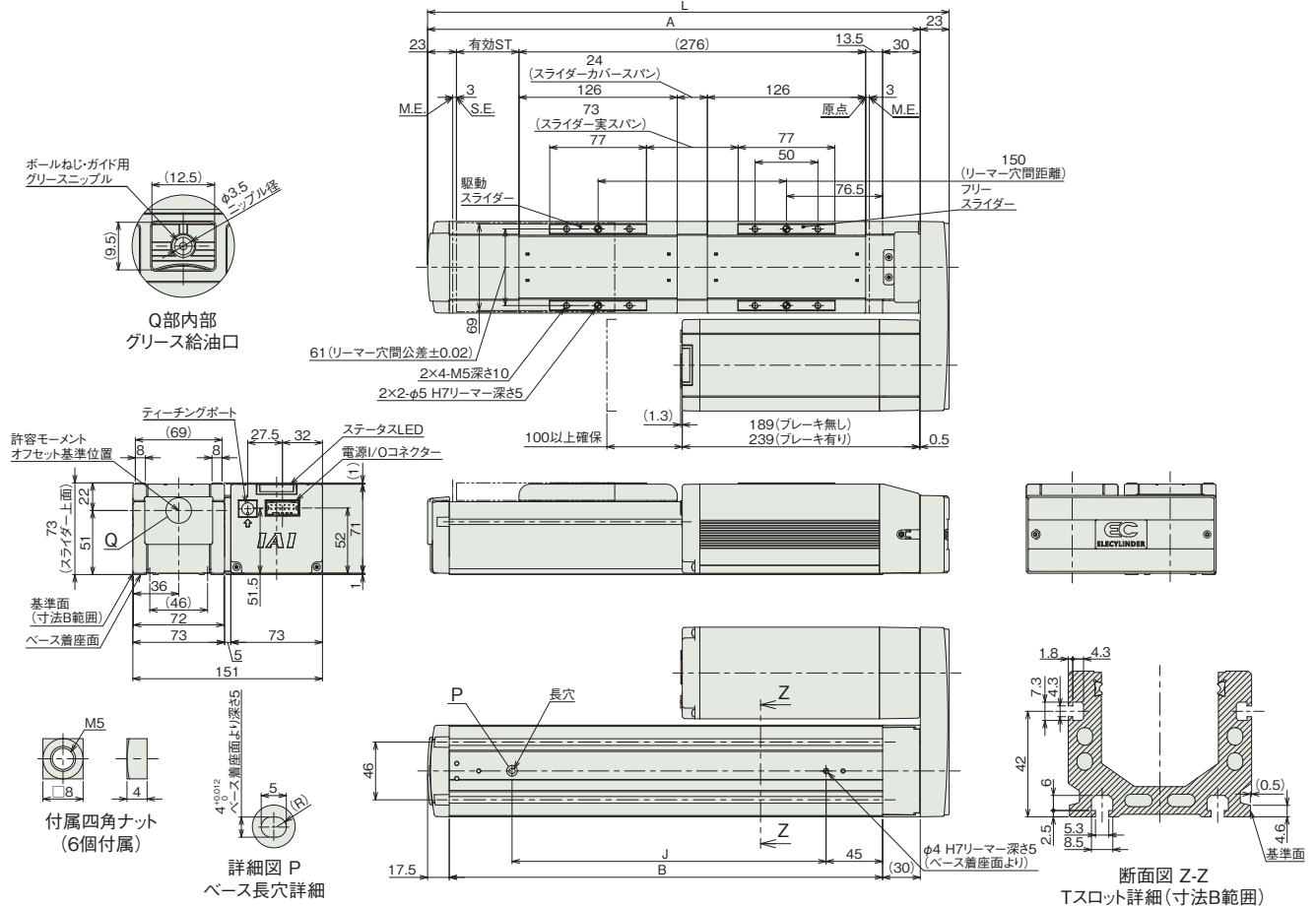
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD
3次元 CAD

■EC-(D)S7□R(ダブルスライダー仕様)

(注) 原点復帰を行った場合は、スライダーがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) デジタルスピコン付きの場合は、モーター部の外観が異なります。詳細はデジタルスピコン付きシングルスライダーの外観をご参照ください。
(注) 寸法図記載のスライダーカバースパンもしくはリーマー穴距離寸法にてスライダーを連結してください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

	200	250	300	350	400	450	500
呼びストローク	200	250	300	350	400	450	500
有効ストローク	50	100	150	200	250	300	350
L	415.5	465.5	515.5	565.5	615.5	665.5	715.5
A	392.5	442.5	492.5	542.5	592.5	642.5	692.5
B	345	395	445	495	545	595	645
J	250	300	350	400	450	500	550

■ストローク別質量

		200	250	300	350	400	450	500	
呼びストローク		200	250	300	350	400	450	500	
有効ストローク		50	100	150	200	250	300	350	
質量 (kg)	デジタルスピコン無し	ブレーキ無し	5.35	5.65	5.85	6.15	6.35	6.65	6.85
		ブレーキ有り	5.85	6.15	6.35	6.65	6.85	7.15	7.35
	デジタルスピコン有り	ブレーキ無し	5.45	5.75	5.95	6.25	6.45	6.75	6.95
		ブレーキ有り	6.05	6.35	6.55	6.85	7.05	7.35	7.55

(注) シングルスライダー仕様に追加スライダー-0.45kgを加えた質量です。

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-391ページをご確認ください。

うれしい10のポイント

アプリケーション事例

選定

カタログの見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/ラジアルシリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

EC-S6□AHR

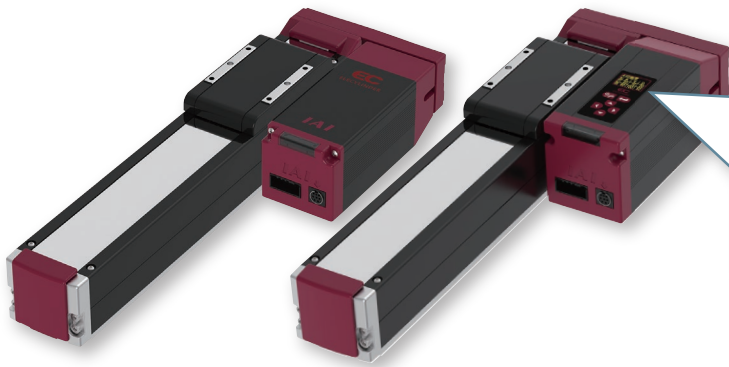
EC-DS6□AHR

(デジタルスピコン付き)

簡易防塵 モーター折返し 本体幅 60mm 24v パルスモーター

型式項目

EC					AHR						
シリーズ	タイプ		リード		仕様	ストローク		電源・I/Oケーブル長 下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照		オプション 下記オプション 価格表参照	
S6	標準		S	20mm	AHR	50	50mm				
DS6	デジタルスピコン		H	12mm		800	800mm (50mm毎)				
			M	6mm							
			L	3mm							



CE RoHS 10

水平 垂直 横立て 天吊り

(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	S6□AHR	DS6□AHR		S6□AHR	DS6□AHR
50	-	-	450	-	-
100	-	-	500	-	-
150	-	-	550	-	-
200	-	-	600	-	-
250	-	-	650	-	-
300	-	-	700	-	-
350	-	-	750	-	-
400	-	-	800	-	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様 (注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
フット金具	FT	2-377	-
指定グリース塗布仕様 (注2)	G5	2-381	-
モーター左折返し仕様 (注3)	ML	2-381	-
モーター右折返し仕様 (注3)	MR	2-381	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
スライダ一部ローラー仕様 (注4)	SR	2-386	-
スライダスペーサー (注2) (注5)	SS	2-387	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
ダブルスライダー仕様 (注2) (注4) (注6)	W	2-195	-
バッテリーレス	WA	2-388	-
アブソリュートエンコーダー仕様	WL	2-388	-
無線通信仕様	WL2	2-388	-
無線軸動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様 (ACR) 選択時は、PNP仕様 (PN) および電源2系統仕様 (TMD2) を選択できません。
 (注2) ダブルスライダー仕様 (W) は指定グリース塗布仕様 (G5) およびスライダスペーサー (SS) と併用できません。
 (注3) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの型式をご記入ください。
 (注4) スライダー部ローラー仕様 (SR) とダブルスライダー仕様 (W) 併用時は、スライダー部ローラー仕様 (SR) の金額が2倍になります。
 (注5) DS6□AHRのみ選択可能です。
 (注6) 選択できないリードがあります。詳細は2-195ページをご参照ください。

POINT
選定上の注意

- 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。省電力設定を有効にする場合は、メインスペックが変わりますので、詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は1-269ページをご確認ください。
- 使用周囲温度によって、デューティの制限が必要です。詳細は1-280ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご確認ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向300mm以下 (ダブルスライダー仕様時は600mm以下) です。張出し負荷長は1-16ページの図をご確認ください。
- 取付け物体の重心位置は、張出し距離の1/2以下としてください。張出し距離や負荷モーメントが許容値内であっても、動作中に異常な振動や音などが発生する場合は、動作条件を緩めてご使用ください。

電源・I/Oケーブル長価格表 (標準価格)

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様 (注8) (両端コネクタ付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	- (注7)	-
1~3	1~3m	-	-
4~5	4~5m	-	-
6~7	6~7m	-	-
8~10	8~10m	-	-

(注7) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。
 (注8) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様 (注9) (両端コネクタ付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1~S3	1~3m	-	-
S4~S5	4~5m	-	-
S6~S7	6~7m	-	-
S8~S10	8~10m	-	-

(注9) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

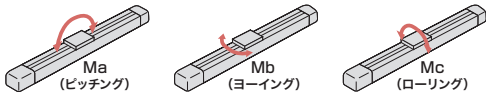
■メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	20	12	6	3	
	可搬質量	最大可搬質量(kg) (省電力無効)	15	26	32	40
		最大可搬質量(kg) (省電力有効)	8	14	20	25
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	1120	900	450	225
		最低速度(mm/s)	25	15	8	4
定格加減速度(G)		0.3	0.3	0.3	0.3	
垂直	最高加減速度(G)	1	1	1	1	
	可搬質量	最大可搬質量(kg) (省電力無効)	1	2.5	6	16
		最大可搬質量(kg) (省電力有効)	0.75	2	5	10
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	1120	800	400	225
		最低速度(mm/s)	25	15	8	4
定格加減速度(G)		0.3	0.3	0.3	0.3	
押付け	最高加減速度(G)	0.5	0.5	0.5	0.5	
	押付け時最大推力(N)	67	112	224	449	
ブレーキ	押付け最高速度(mm/s)	20	20	20	20	
	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
ストローク	ブレーキ保持力(kgf)	1	2.5	6	16	
	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
ストローク	最大ストローク(mm)	800	800	800	800	
	最大ストローク(mm)	800	800	800	800	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ10mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロストモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
ベース	専用アルミ押出材(A6063S5-T6相当) 黒色アルマイト処理
静的許容モーメント	直動無限循環型
	Ma: 48.5 N·m
	Mb: 69.3 N·m
動的許容モーメント(注10)	Mc: 103 N·m
	Ma: 33.7 N·m
	Mb: 40.2 N·m
使用周囲温度・湿度	Mc: 55.3 N·m
	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター(□42)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注10) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード20

姿勢	水平		垂直	
	速度(mm/s)			
0	加速度(G)			
	0.3	0.5	0.7	1
15	10	8	7	1
160	15	10	8	7
320	12	10	8	6
480	12	9	8	6
640	12	6.5	6	5
800	9	5	4	3
960	7	4	3	1.5
1120	5	2.5	1.5	0.5

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

リード12

姿勢	水平		垂直	
	速度(mm/s)			
0	加速度(G)			
	0.3	0.5	0.7	1
26	18	16	14	2.5
80	26	18	16	14
200	26	18	16	14
320	26	18	14	12
440	26	18	12	9
560	17.5	12	7	5
700	10	5	3.5	2
800	6	3	1	0.5
900	3			

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

リード6

姿勢	水平		垂直	
	速度(mm/s)			
0	加速度(G)			
	0.3	0.5	0.7	1
32	26	24	20	6
40	32	26	24	6
100	32	26	24	6
160	32	26	24	6
220	32	26	24	6
280	32	26	18	15
340	25	14	12	9
400	15	8	8	5
450	10	5		

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

リード3

姿勢	水平		垂直	
	速度(mm/s)			
0	加速度(G)			
	0.3	0.5	0.7	1
40	35	35	35	16
50	40	35	35	16
80	40	35	35	30
110	40	35	35	30
140	40	35	35	28
170	40	32	25	20
200	28	20	15	8
225	18	5		2

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

■省電力設定有効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード20

姿勢	水平		垂直	
	速度(mm/s)			
0	加速度(G)			
	0.3	0.7	0.3	0.3
8	5		0.75	
160	8	5	0.75	
320	8	5	0.75	
480	8	4	0.75	
640	6	3	0.75	
800	4	1.5	0.5	

リード12

姿勢	水平		垂直	
	速度(mm/s)			
0	加速度(G)			
	0.3	0.7	0.3	0.3
14	10		2	
80	14	10	2	
200	14	10	2	
320	14	10	2	
440	11	7	1.5	
560	7	2.5	1	
680	2			

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

リード6

姿勢	水平		垂直	
	速度(mm/s)			
0	加速度(G)			
	0.3	0.7	0.3	0.3
20	14		5	
40	20	14	5	
100	20	14	5	
160	20	14	5	
220	16	14	4	
280	13	7	2.5	
340	8	1	1	

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

リード3

姿勢	水平		垂直	
	速度(mm/s)			
0	加速度(G)			
	0.3	0.7	0.3	0.3
25	22		10	
20	25	22	10	
50	25	22	10	
80	25	22	10	
110	20	14	8	
140	15	11	5	
170	11	5	2	

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

<「G5」(指定グリース塗布仕様)オプション選択時の注意事項>

環境温度10℃以下で使用する場合は、下記の速度以下でご使用ください。

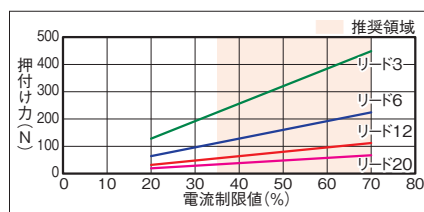
- ・リード20：800mm/s以下
- ・リード12：440mm/s以下
- ・リード6：220mm/s以下
- ・リード3：110mm/s以下

■ストロークと最高速度

リード(mm)	省電力設定	50~400(50mm毎)	450(mm)	500(mm)	550(mm)	600(mm)	650(mm)	700(mm)	750(mm)	800(mm)
20	無効		1120	1090	940	815	715	630	560	
	有効		800				715	630	560	
12	無効	900<800>	845<800>	705	585	515	445	390	345	315
	有効		680<560>		585<560>	515	445	390	345	315
6	無効	450<400>	415<400>	350	295	220	190	170	140	
	有効		340		295	255	220	190	170	140
3	無効	225	205	170	145	125	110	95	85	70
	有効		170		145	125	110	95	85	70

(注) < >内は垂直使用の場合です。(単位はmm/s)

■押付け力と電流制限値の相関図



うれしい10のポイント
アプリケーション事例
選定
カタログの
注意事項
アクチュエーター
内蔵
コントローラー
制御関連機器
スライダ
ロッド/ラジアルシリンダー
テーブル
グリッパー
ロータリー
ストッパー
クリーン
防塵防滴
オプション

寸法図

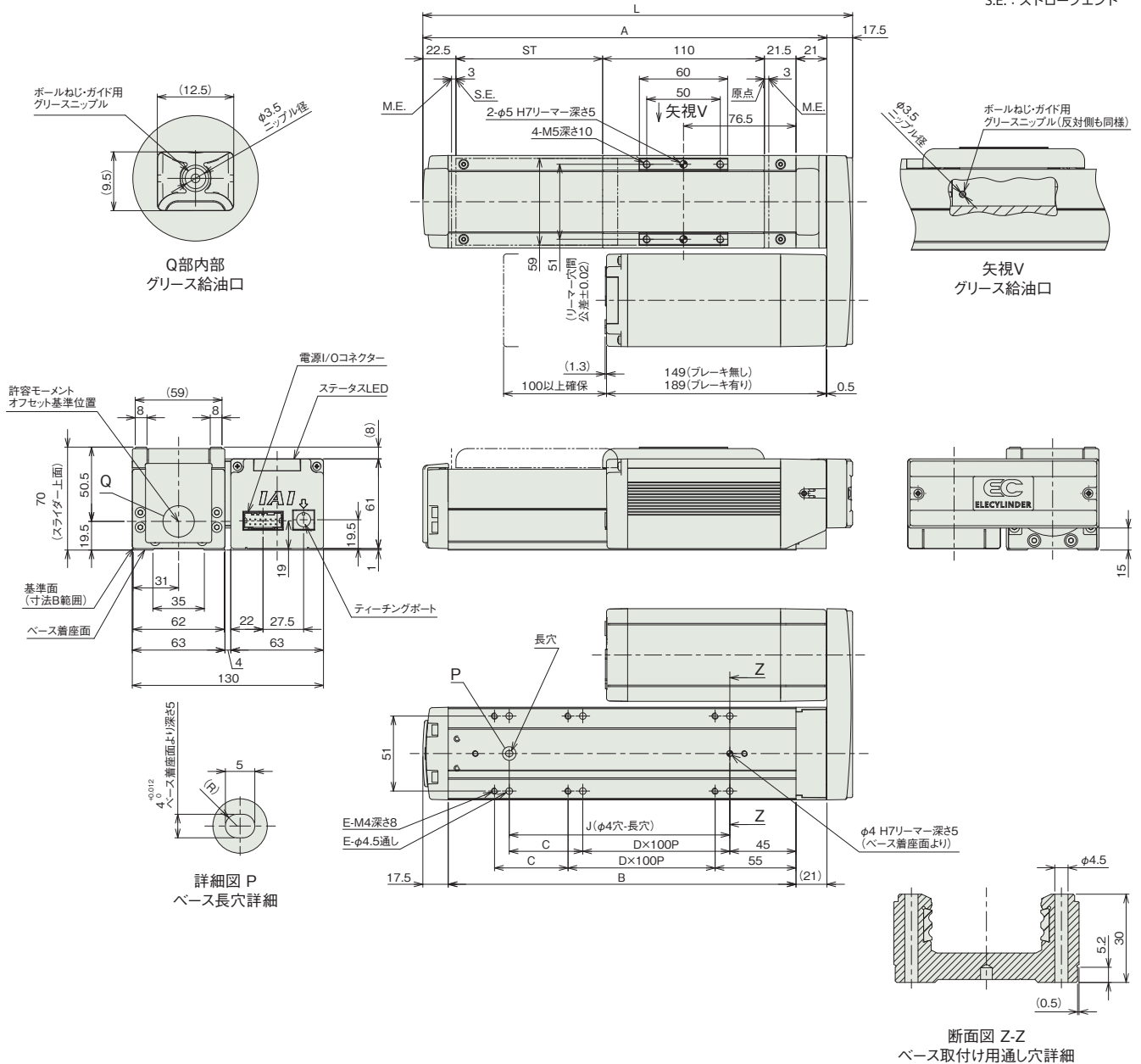
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

■EC-S6□AHR

(注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) 下図はモーター左折返し仕様 (ML) です。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
L	242.5	292.5	342.5	392.5	442.5	492.5	542.5	592.5	642.5	692.5	742.5	792.5	842.5	892.5	942.5	992.5
A	225	275	325	375	425	475	525	575	625	675	725	775	825	875	925	975
B	186.5	236.5	286.5	336.5	386.5	436.5	486.5	536.5	586.5	636.5	686.5	736.5	786.5	836.5	886.5	936.5
C	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50
D	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8
E	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20
J	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
質量 (kg)																
	ブレーキ無し	2.3	2.5	2.7	2.9	3.2	3.4	3.6	3.8	4.1	4.3	4.5	4.7	5	5.2	5.4
	ブレーキ有り	2.6	2.8	3	3.2	3.5	3.7	3.9	4.1	4.4	4.6	4.8	5	5.3	5.5	5.7

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクセサリ

内蔵
「ソフトウェア」

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

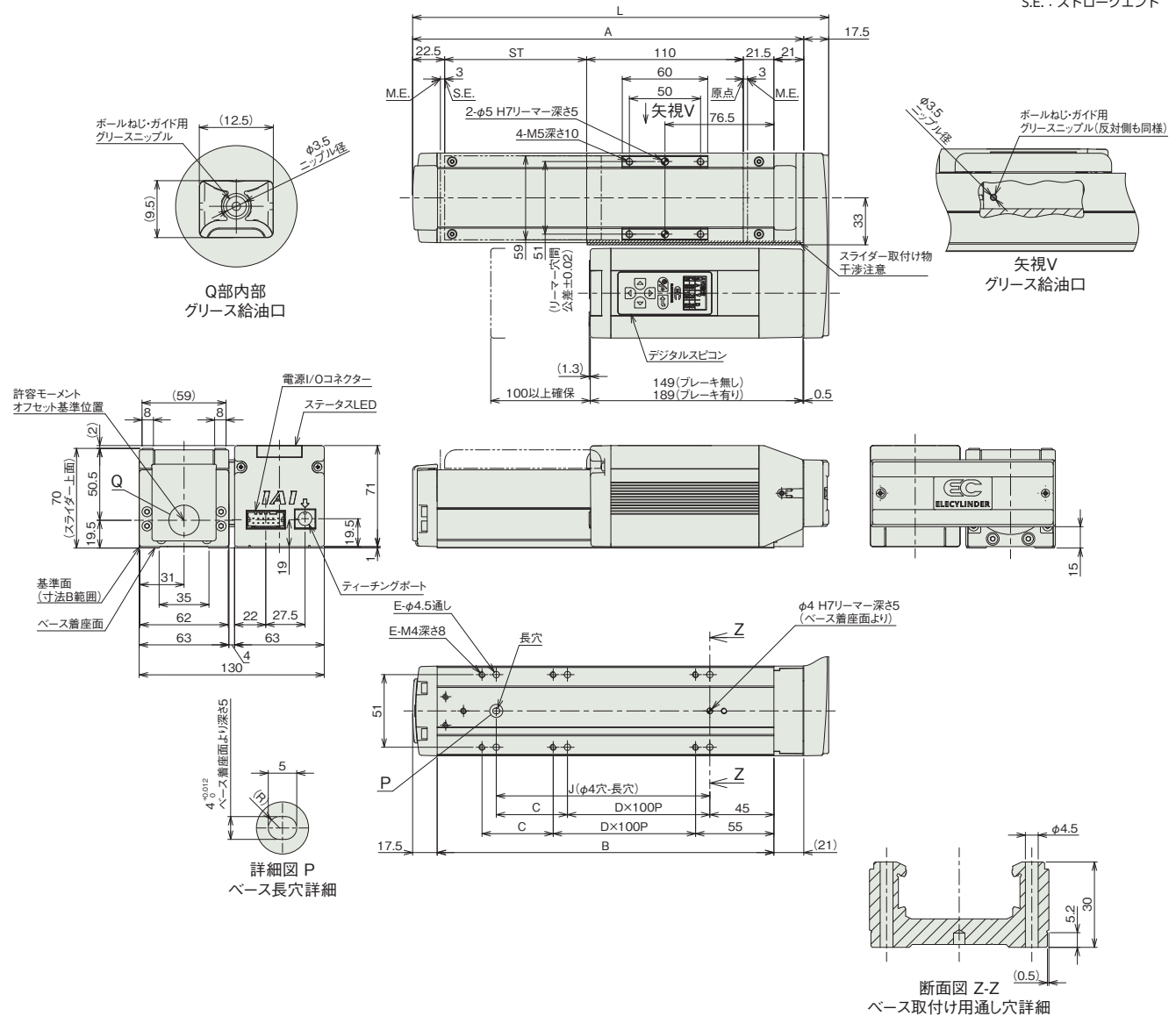
防塵防滴

オプション

■EC-DS6□AHR(デジタルスピコン付き)

(注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) 下図はモーター左折返し仕様(ML)です。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
L	242.5	292.5	342.5	392.5	442.5	492.5	542.5	592.5	642.5	692.5	742.5	792.5	842.5	892.5	942.5	992.5
A	225	275	325	375	425	475	525	575	625	675	725	775	825	875	925	975
B	186.5	236.5	286.5	336.5	386.5	436.5	486.5	536.5	586.5	636.5	686.5	736.5	786.5	836.5	886.5	936.5
C	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50
D	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8
E	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20
J	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
質量 (kg)																
ブレーキ無し	2.3	2.5	2.7	2.9	3.2	3.4	3.6	3.8	4.1	4.3	4.5	4.7	5.0	5.2	5.4	5.6
ブレーキ有り	2.6	2.8	3.0	3.2	3.5	3.7	3.9	4.1	4.4	4.6	4.8	5.0	5.3	5.5	5.7	5.9

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダ

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

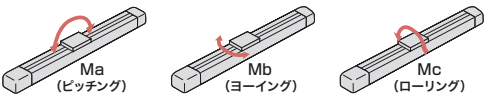
オプション

■メインスペック(ダブルスライダー仕様)

項目		内容			
リード	ボールねじリード(mm)	12	6	3	
	可搬質量	最大可搬質量(kg)(省電力無効)	24	30	38
水平	速度/加減速度	最大可搬質量(kg)(省電力有効)	12	18	23
		最高速度(mm/s)	560	340	200
	最低速度(mm/s)	15	8	4	
	定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	
	最高加減速度(G)	1	1	1	
	可搬質量	最大可搬質量(kg)(省電力無効)	-	4	14
垂直	速度/加減速度	最大可搬質量(kg)(省電力有効)	-	3	8
		最高速度(mm/s)	-	280	170
	最低速度(mm/s)	-	8	4	
	定格加減速度(G)	-	0.3	0.3	
	最高加減速度(G)	-	0.5	0.5	
	可搬質量	最大可搬質量(kg)(省電力無効)	-	4	14
押付け	押付け時最大推力(N)	112	224	449	
	押付け時最高速度(mm/s)	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁動作電磁ブレーキ			
	ブレーキ保持力(kgf)	2.5	6	16	
	最小呼びストローク(mm)	200	200	200	
ストローク	最小有効ストローク(mm)	50	50	50	
	最大呼びストローク(mm)	800	800	800	
	最大有効ストローク(mm)	650	650	650	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	

(注) 呼びストローク：型式に掲載するストローク
有効ストローク：実際に動作可能なストローク
(注) リード12は垂直設置できません。

■スライダータイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表(ダブルスライダー仕様)

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード12

姿勢	水平						垂直		
	速度(mm/s)						加速度(G)		
0	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5			
80	24	16	14	12					
200	24	16	14	12					
320	24	16	10	8					
440	18	10	5	3					
560	7	4							

リード6

姿勢	水平						垂直		
	速度(mm/s)						加速度(G)		
0	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5			
40	30	24	22	18	4	4			
100	30	24	22	18	4	4			
160	30	24	22	18	4	4			
220	28	22	18	14	2	2			
280	26	20	3	1	2	1			
340	6								

リード3

姿勢	水平						垂直		
	速度(mm/s)						加速度(G)		
0	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5			
40	38	33	33	33	14	14			
80	38	33	33	33	14	14			
120	38	33	33	28	14	14			
160	38	33	33	28	12	12			
200	36	31	28	24	11	10			
240	34	26	17	12	4.5	2			
280	18	5							

■省電力設定有効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード12

姿勢	水平			垂直
	速度(mm/s)			加速度(G)
0	0.3	0.7	0.3	
80	12	8		
200	12	8		
320	12	6		
440	7	1		

リード6

姿勢	水平			垂直
	速度(mm/s)			加速度(G)
0	0.3	0.7	0.3	
40	18	12	3	
100	18	12	3	
160	18	12	3	
220	12	10	1	
280	6	2		

リード3

姿勢	水平			垂直
	速度(mm/s)			加速度(G)
0	0.3	0.7	0.3	
40	23	20	8	
80	23	20	8	
120	23	20	8	
160	18	12	6	
200	10	6	1	
240	6			

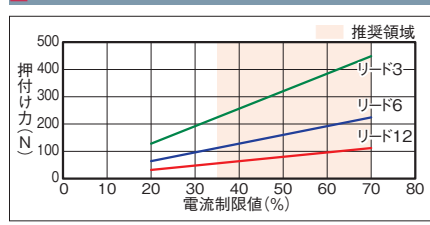
■ストロークと最高速度(ダブルスライダー仕様)

リード	呼びストローク(mm)	有効ストローク(mm)							
		200~400	450	500	550	600	650	700	750
12	無効	560							
	有効	440							
6	無効	340<280>		295<260>		255<220>		220	
	有効	280<220>							
3	無効	200<170>		170		145		125	
	有効	170<140>							

(単位はmm/s)

(注) <>内は垂直使用の場合です。
(注) 呼びストローク：型式に掲載するストローク
有効ストローク：実際に動作可能なストローク

■押付け力と電流制限値の相関図(ダブルスライダー仕様)



(注) シングルスライダー仕様と同じ値です。

■寸法図(ダブルスライダー仕様)

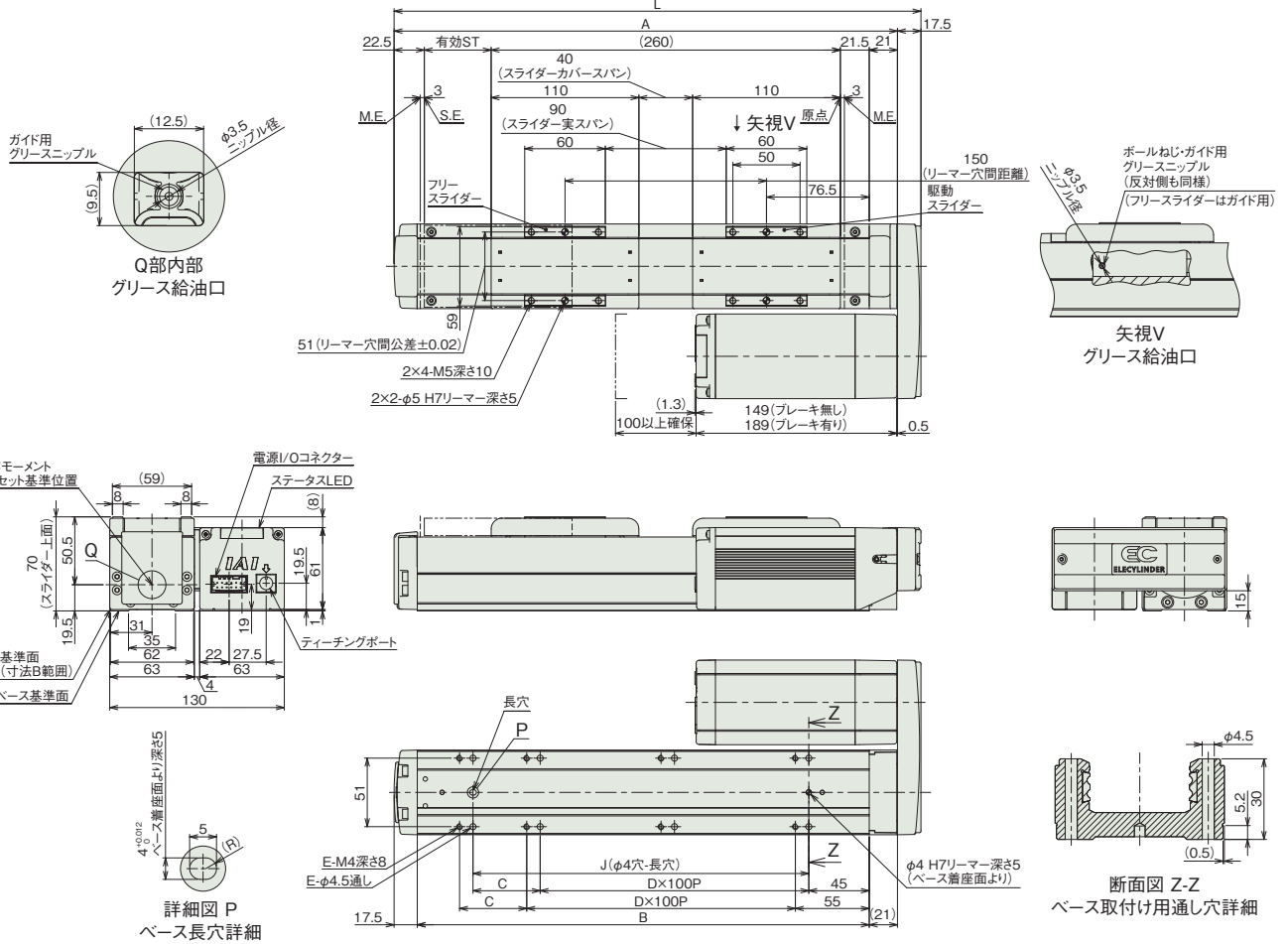
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD
3次元 CAD

■EC-(D)S6□AHR<ダブルスライダー仕様>

(注) 原点復帰を行った場合は、スライダーがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) デジタルスピコン付きの場合は、モーター部の外観が異なります。詳細はデジタルスピコン付きダブルスライダーの外観図をご参照ください。
(注) 寸法図記載のスライダーカーパスパンもしくはリマー穴距離寸法にてスライダーを連結してください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

呼びストローク	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
有効ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650
L	392.5	442.5	492.5	542.5	592.5	642.5	692.5	742.5	792.5	842.5	892.5	942.5	992.5
A	375	425	475	525	575	625	675	725	775	825	875	925	975
B	336.5	386.5	436.5	486.5	536.5	586.5	636.5	686.5	736.5	786.5	836.5	886.5	936.5
C	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50
D	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8
E	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20
J	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850

■ストローク別質量

呼びストローク		200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	
有効ストローク		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	
質量 (kg)	デジタルスピコン無し	プレーキ無し	3.33	3.63	3.83	4.03	4.23	4.53	4.73	4.93	5.13	5.43	5.63	6.03	
		プレーキ有り	3.63	3.93	4.13	4.33	4.53	4.83	5.03	5.23	5.43	5.73	5.93	6.13	6.33
	デジタルスピコン有り	プレーキ無し	3.33	3.63	3.83	4.03	4.23	4.53	4.73	4.93	5.13	5.43	5.63	5.83	6.03
		プレーキ有り	3.63	3.93	4.13	4.33	4.53	4.83	5.03	5.23	5.43	5.73	5.93	6.13	6.33

(注) シングルスライダー仕様に追加スライダー-0.43kgを加えた質量です。

■適応コントローラ

(注) ECシリーズはコントローラ内蔵です。内蔵コントローラの詳細は、2-391ページをご確認ください。

EC-S7□AHR

EC-DS7□AHR

(デジタルスピコン付き)

簡易防塵 モーター折返し 本体幅 80mm 24V パルスモーター

型式項目

EC			AHR						
シリーズ	タイプ	リード	仕様	ストローク	電源・I/Oケーブル長	オプション			
S7	標準	S 24mm	AHR 高剛性折返し	50	50mm	下記オプション			
DS7	デジタルスピコン	H 16mm		800	800mm (50mm毎)	下記オプション			
		M 8mm				価格表参照			
		L 4mm				価格表参照			



デジタルスピコン



CE RoHS 10

水平 垂直 横立て 天吊り

(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	S7□AHR	DS7□AHR		S7□AHR	DS7□AHR
50	-	-	450	-	-
100	-	-	500	-	-
150	-	-	550	-	-
200	-	-	600	-	-
250	-	-	650	-	-
300	-	-	700	-	-
350	-	-	750	-	-
400	-	-	800	-	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様 (注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
フット金具	FT	2-377	-
指定グリース塗布仕様 (注2)	G5	2-381	-
モーター左折返し仕様 (注3)	ML	2-381	-
モーター右折返し仕様 (注3)	MR	2-381	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
スライダ一部ローラー仕様 (注4)	SR	2-386	-
スライダスペーサー (注2) (注5)	SS	2-387	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
ダブルスライダ仕様 (注2) (注4) (注6)	W	2-201	-
バッテリーレス	WA	2-388	-
アブソリュートエンコーダー仕様	WL	2-388	-
無線通信仕様	WL2	2-388	-
無線軸動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様 (ACR) 選択時は、PNP仕様 (PN) および電源2系統仕様 (TMD2) を選択できません。
 (注2) ダブルスライダ仕様 (W) は指定グリース塗布仕様 (G5) およびスライダスペーサー (SS) と併用できません。
 (注3) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの型式をご記入ください。
 (注4) スライダー部ローラー仕様 (SR) とダブルスライダ仕様 (W) 併用時は、スライダー部ローラー仕様 (SR) の金額が2倍になります。
 (注5) DS7□AHRのみ選択可能です。
 (注6) 選択できないリードがあります。詳細は2-201ページをご参照ください。

- POINT**
選定上の注意
- 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。省電力設定を有効にする場合は、メインスペックが変わりますので、詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
 - 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は1-269ページをご確認ください。
 - 使用周囲温度によって、デューティの制限が必要です。詳細は1-280ページをご参照ください。
 - 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご確認ください。
 - 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向300mm以下 (ダブルスライダ仕様時は600mm以下) です。張出し負荷長は1-16ページの図をご確認ください。
 - 取付け物体の重心位置は、張出し距離の1/2以下としてください。張出し距離や負荷モーメントが許容値内であっても、動作中に異常な振動や音などが発生する場合は、動作条件を緩めてご使用ください。

電源・I/Oケーブル長価格表 (標準価格)

標準コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様 (注8) (両端コネクタ付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	- (注7)	-
1~3	1~3m	-	-
4~5	4~5m	-	-
6~7	6~7m	-	-
8~10	8~10m	-	-

(注7) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。
 (注8) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様 (注9) (両端コネクタ付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1~S3	1~3m	-	-
S4~S5	4~5m	-	-
S6~S7	6~7m	-	-
S8~S10	8~10m	-	-

(注9) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

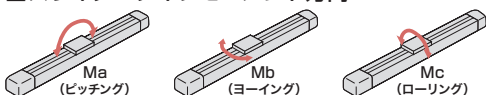
■メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	24	16	8	4	
	可搬質量	最大可搬質量(kg) (省電力無効)	37	46	51	51
		最大可搬質量(kg) (省電力有効)	18	35	40	40
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	1080	840	420	190
最低速度(mm/s)		30	20	10	5	
定格加減速度(G)		0.3	0.3	0.3	0.3	
最高加減速度(G)		1	1	1	1	
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg) (省電力無効)	3	8	16	25
		最大可搬質量(kg) (省電力有効)	2	5	10	15
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	860	700	350	175
		最低速度(mm/s)	30	20	10	5
押付け	押付け時最大推力(N)	139	209	418	836	
	押付け最高速度(mm/s)	20	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力(kgf)	3	8	16	25	
ストローク	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	800	800	800	800	
		ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ12mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロストモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
ベース	専用アルミ押出材 (A6063S5-T6相当) 黒色アルマイト処理
静的許容モーメント	直動無限循環型
	Ma: 115 N·m
	Mb: 115 N·m
動的許容モーメント (注10)	Mc: 229 N·m
	Ma: 75.5 N·m
	Mb: 90.0 N·m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
	保護等級
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター (□56)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注10) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード24

姿勢	水平			垂直		
	加速度 (G)					
速度 (mm/s)	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	37	22	16	14	3	3
200	37	22	16	14	3	3
420	34	20	16	11	3	3
640	15	10	8	6.5	3	2
860	9	6	4	3	1.5	1
1080	3	2				

(注) [G5]オプション選択時は注意事項参照

リード16

姿勢	水平			垂直		
	加速度 (G)					
速度 (mm/s)	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	46	35	28	27	8	8
140	46	35	28	27	8	8
280	46	35	25	24	8	8
420	30	25	15	10	5	4.5
560	15	12	7	5	3	2.5
700	10	5	3	1	1.5	1
840	3					

(注) [G5]オプション選択時は注意事項参照

リード8

姿勢	水平			垂直		
	加速度 (G)					
速度 (mm/s)	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	51	45	40	40	16	16
70	51	45	40	40	16	16
140	51	40	38	35	16	16
210	51	35	30	24	9	8
280	35	20	15	12.5	6	5
350	20	5	4		3	2
420	2					

(注) [G5]オプション選択時は注意事項参照

リード4

姿勢	水平			垂直		
	加速度 (G)					
速度 (mm/s)	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	51	45	40	40	25	25
35	51	45	40	40	25	25
70	51	45	40	40	25	25
105	51	45	40	35	20	19
140	45	35	30	25	12.5	10
175	20	15			4	3
190	5					

(注) [G5]オプション選択時は注意事項参照

■省電力設定有効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード24

姿勢	水平			垂直
	加速度 (G)			
速度 (mm/s)	0.3	0.7	0.3	
0	18	10	2	
200	18	10	2	
420	18	10	2	
640	10	2	1	
800	1			

リード16

姿勢	水平			垂直
	加速度 (G)			
速度 (mm/s)	0.3	0.7	0.3	
0	35	20	5	
140	35	20	5	
280	25	12	3	
420	15	6	1.5	
500	7.5	1.5	0.5	
560	2			

リード8

姿勢	水平			垂直
	加速度 (G)			
速度 (mm/s)	0.3	0.7	0.3	
0	40	25	10	
70	40	25	10	
140	40	25	7	
210	25	14	4	
280	5		0.5	

リード4

姿勢	水平			垂直
	加速度 (G)			
速度 (mm/s)	0.3	0.7	0.3	
0	40	30	15	
35	40	30	15	
70	40	30	15	
105	40	30	8	
120	15	6	2	

<[G5] (指定グリース塗布仕様) オプション選択時の注意事項>

環境温度10℃以下で使用する場合は、下記の速度以下でご使用ください。

- ・リード24: 860mm/s以下
- ・リード16: 560mm/s以下
- ・リード8: 280mm/s以下
- ・リード4: 140mm/s以下

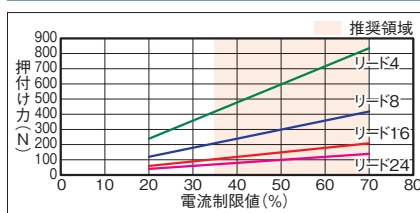
■ストロークと最高速度

リード (mm)	省電力設定	50~500 (50mm毎)	550 (mm)	600 (mm)	650 (mm)	700 (mm)	750 (mm)	800 (mm)
24	無効	1080 <860>			950	840	750	
	有効	800 <640>				750 <640>		
16	無効	840 <700>	820 <700>	715 <700>	625	555	495	
	有効	560 <500>				555 <500>	495	
8	無効	420 <350>	405 <350>	350	310	275	245	
	有効	280				275 <500>	245	
4	無効	190 <175>		175	150	135	120	
	有効	120						

(単位はmm/s)

(注) < >内は垂直使用の場合です。

■押付け力と電流制限値の相関図



うれしい10のポイント

アプリケーション事例

選定

カタログの見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵コントローラー

制御関連機器

スライダ

ロッド/ラジアルシリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

寸法図

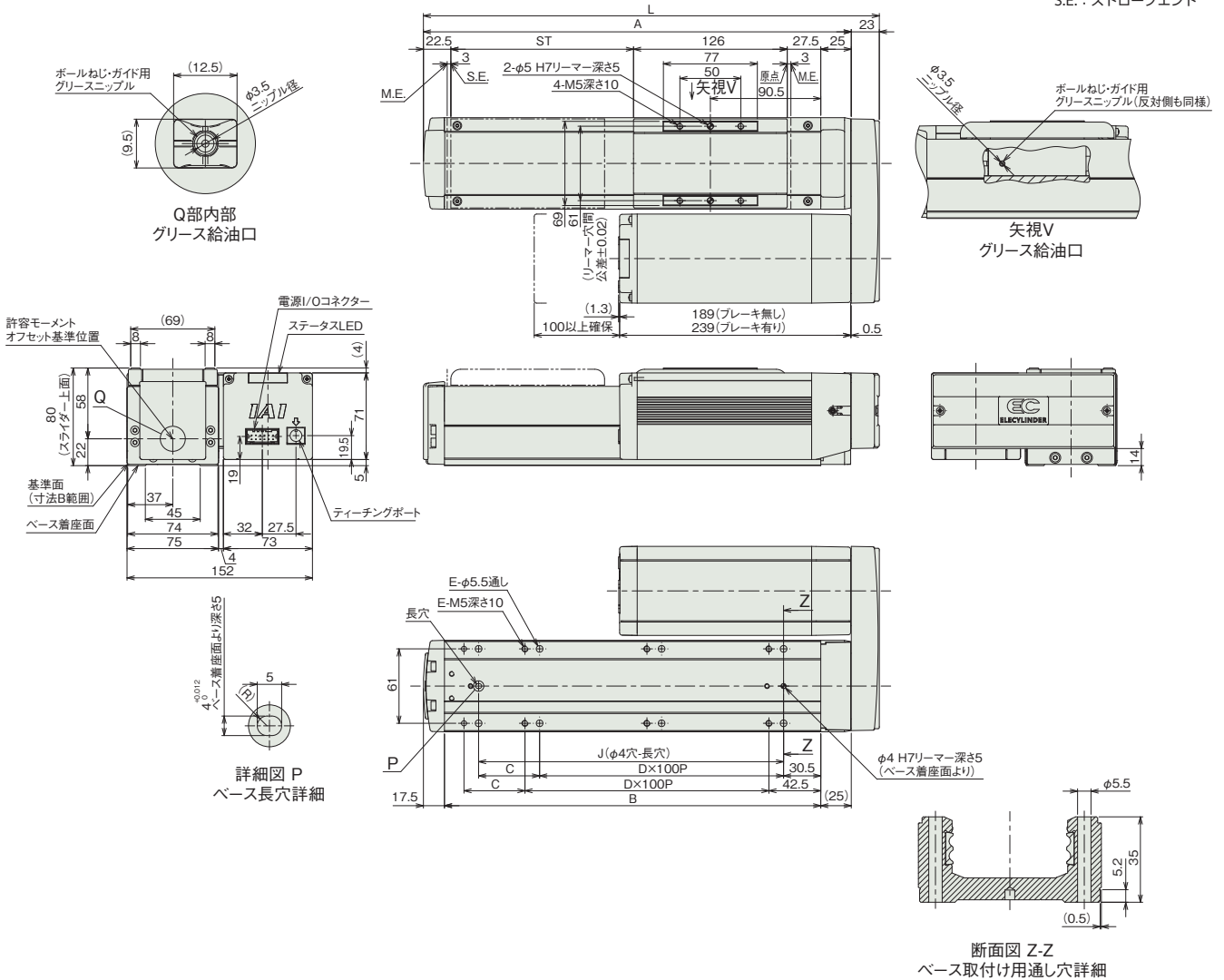
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

■EC-S7□AHR

(注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) 下図はモーター左折返し仕様 (ML) です。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
L	274	324	374	424	474	524	574	624	674	724	774	824	874	924	974	1024
A	251	301	351	401	451	501	551	601	651	701	751	801	851	901	951	1001
B	208.5	258.5	308.5	358.5	408.5	458.5	508.5	558.5	608.5	658.5	708.5	758.5	808.5	858.5	908.5	958.5
C	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0
D	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9
E	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20
J	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
質量 (kg)																
ブレーキ無し	4.5	4.7	5	5.3	5.5	5.8	6.1	6.3	6.6	6.9	7.1	7.4	7.7	7.9	8.2	8.5
ブレーキ有り	5.0	5.2	5.5	5.8	6.0	6.3	6.6	6.8	7.1	7.4	7.6	7.9	8.2	8.4	8.7	9.0

うれしい10のポイント
アプリケーション事例
選定
カタログの見方
注意事項
アクチュエーター
コントローラー
内蔵
制御関連機器

スライダー

ロッド/ラジアルシリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストップ

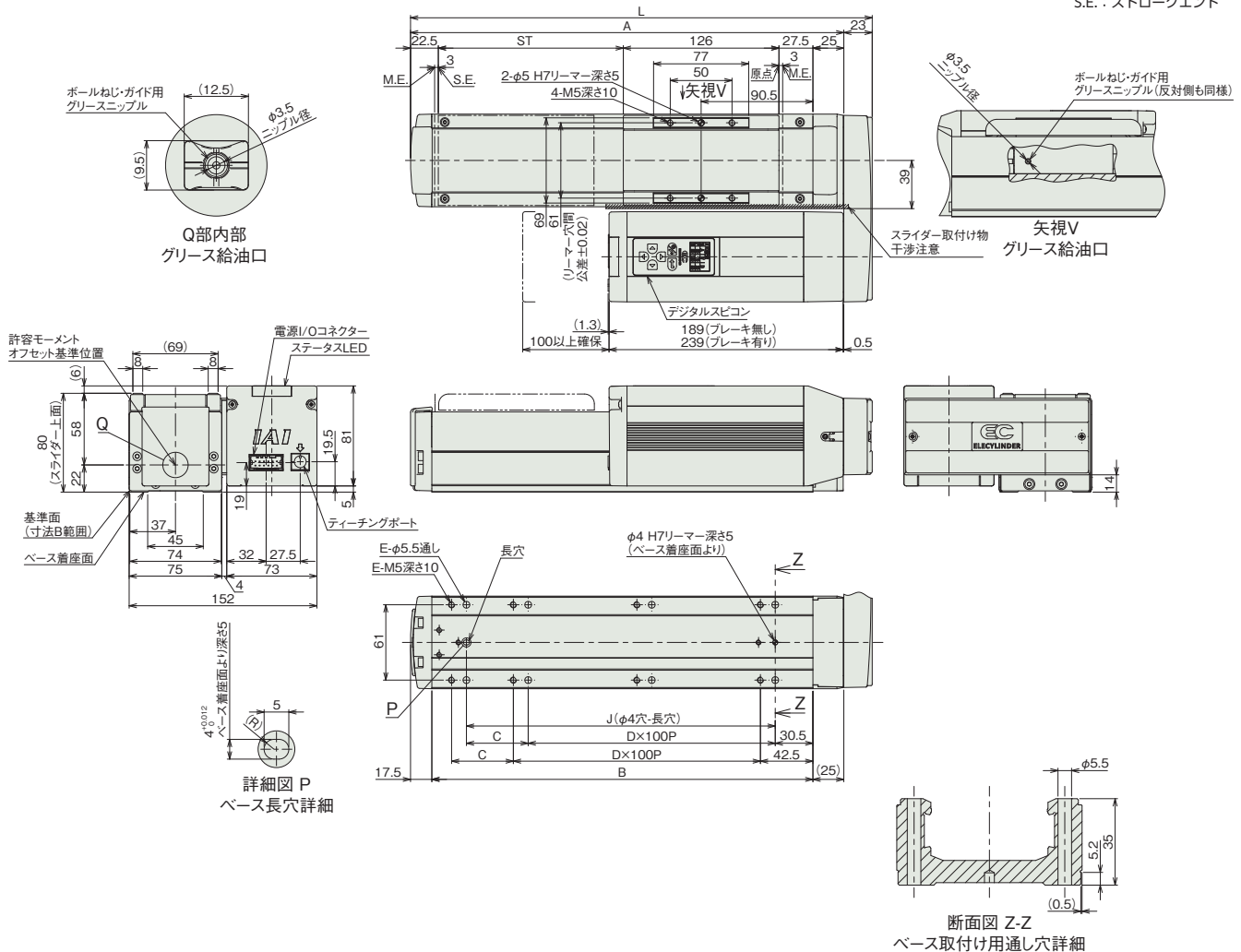
クリーン

防塵防滴

オプション

■EC-DS7□AHR(デジタルスピコン付き)

(注) 原点復帰を行った場合は、スライダーがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) 下図はモーター左折返し仕様(ML)です。



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
L	274	324	374	424	474	524	574	624	674	724	774	824	874	924	974	1024
A	251	301	351	401	451	501	551	601	651	701	751	801	851	901	951	1001
B	208.5	258.5	308.5	358.5	408.5	458.5	508.5	558.5	608.5	658.5	708.5	758.5	808.5	858.5	908.5	958.5
C	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0
D	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9
E	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20
J	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
質量 (kg)																
ブレーキ無し	4.6	4.8	5.1	5.4	5.6	5.9	6.2	6.4	6.7	7.0	7.2	7.5	7.8	8.0	8.3	8.6
ブレーキ有り	5.2	5.4	5.7	6.0	6.2	6.5	6.8	7.0	7.3	7.6	7.8	8.1	8.4	8.6	8.9	9.2

うれしい10のポイント

アプリケーション事例

選定

カタログの見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/ラジアルシリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

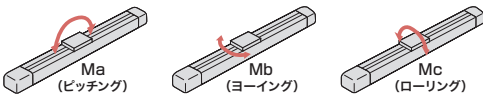
オプション

■メインスペック(ダブルスライダー仕様)

項目		内容			
リード	ボールねじリード(mm)	16	8	4	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)(省電力無効)	44	49	49
		最大可搬質量(kg)(省電力有効)	33	38	38
	最高速度(mm/s)	560	280	175	
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	20	10	5
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3
最高加減速度(G)		1	1	1	
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)(省電力無効)	-	14	23
		最大可搬質量(kg)(省電力有効)	-	8	13
	最高速度(mm/s)	-	210	140	
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	-	10	5
		定格加減速度(G)	-	0.3	0.3
最高加減速度(G)		-	0.5	0.5	
押付け	押付け時最大推力(N)	209	418	836	
	押付け時最高速度(mm/s)	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ			
	ブレーキ保持力(kgf)	8	16	25	
	最小呼びストローク(mm)	200	200	200	
ストローク	最小有効ストローク(mm)	50	50	50	
	最大呼びストローク(mm)	800	800	800	
	最大有効ストローク(mm)	650	650	650	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	

(注) 呼びストローク：型式に掲載するストローク
有効ストローク：実際に動作可能なストローク
(注) リード16は垂直設置できません。

■スライダータイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表(ダブルスライダー仕様)

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード16

姿勢 速度 (mm/s)	水平				垂直	
	加速度(G)					
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	44	33	26	25		
140	44	33	26	25		
280	44	32	22	20		
420	22	15	8	6		
560	5	3				

リード8

姿勢 速度 (mm/s)	水平				垂直	
	加速度(G)					
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	49	43	38	38	14	14
70	49	43	38	38	14	14
140	49	38	36	33	14	14
210	47	31	26	18	5	3.5
280	29	14	9	5.5		

リード4

姿勢 速度 (mm/s)	水平				垂直	
	加速度(G)					
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	49	43	38	38	23	23
35	49	43	38	38	23	23
70	49	43	38	38	23	23
105	49	43	38	33	16	15
140	38	28	23	18	5.5	3
175	15					

■省電力設定有効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード16

姿勢 速度 (mm/s)	水平			垂直	
	加速度(G)				
	0.3	0.7	0.3		
0	33	18			
140	33	18			
280	23	10			
420	8	1			

リード8

姿勢 速度 (mm/s)	水平			垂直	
	加速度(G)				
	0.3	0.7	0.3		
0	38	23	8		
70	38	23	8		
140	38	23	5		
210	18	8			

リード4

姿勢 速度 (mm/s)	水平			垂直	
	加速度(G)				
	0.3	0.7	0.3		
0	38	28	13		
35	38	28	13		
70	38	28	13		
105	36	26	4		
120	4				

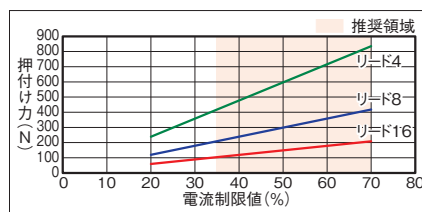
■ストロークと最高速度(ダブルスライダー仕様)

リード (mm)	呼びストローク	200~650	700	750	800
	有効ストローク	50~500	550	600	650
省電力設定		(50mm毎)	(mm)	(mm)	(mm)
16	無効	560	555	495	
	有効		420		
8	無効	280<210>	275<210>	245<210>	
	有効		210<140>		
4	無効	175<140>	150<140>	135	120
	有効		120<105>		

(単位はmm/s)

(注) < >内は垂直使用の場合です。
(注) 呼びストローク：型式に掲載するストローク
有効ストローク：実際に動作可能なストローク

■押付け力と電流制限値の相関図(ダブルスライダー仕様)



(注) シングルスライダー仕様と同じ値です。

寸法図(ダブルスライダー仕様)

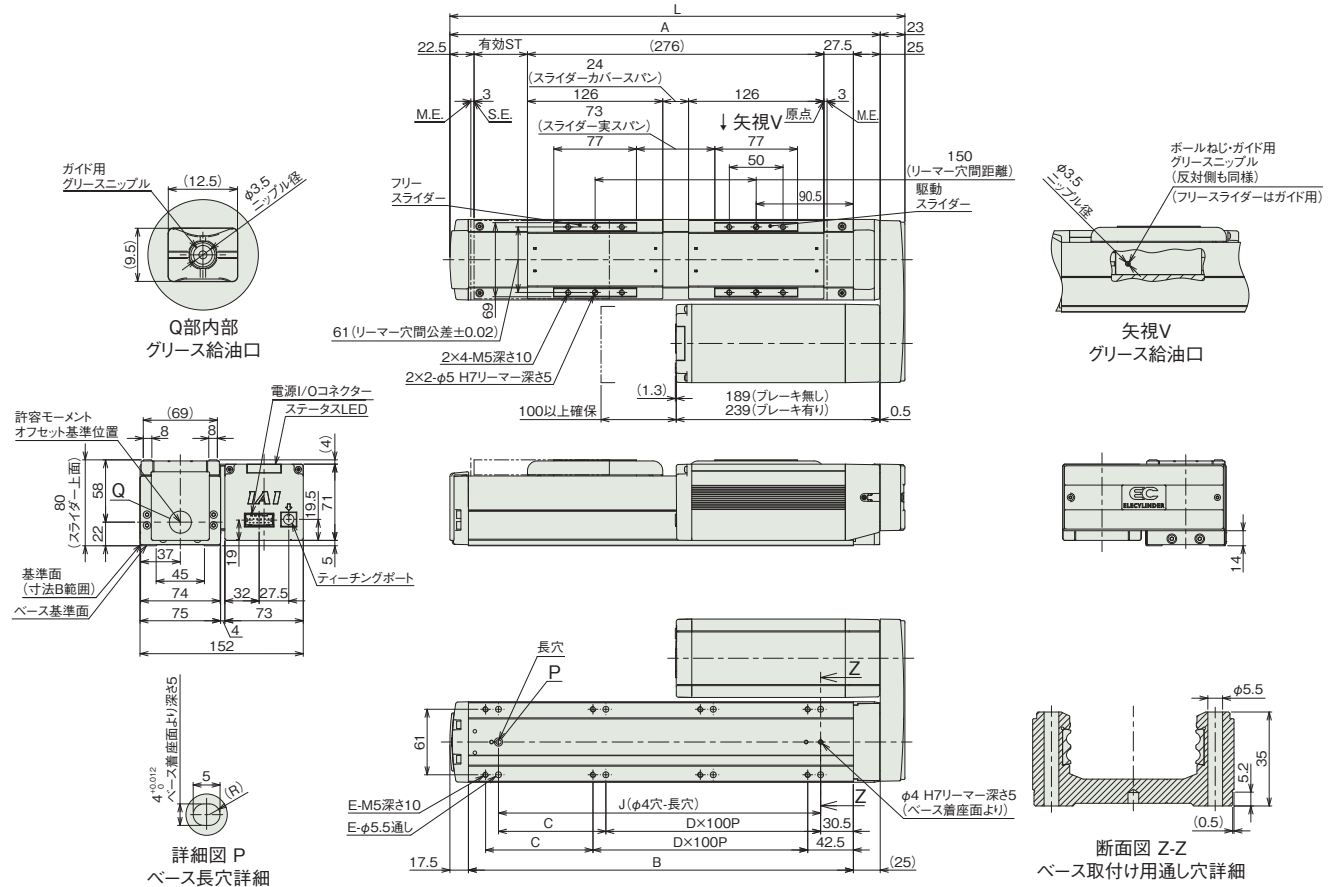
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD
3次元 CAD

■EC-(D)S7□AHR(ダブルスライダー仕様)

(注) 原点復帰を行った場合は、スライダーがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) デジタルスピコン付きの場合は、モーター部の外観が異なります。詳細はデジタルスピコン付きシングルスライダーの外観図をご参照ください。
(注) 寸法図記載のスライダーカバーもしくはリマー穴距離寸法にてスライダーを連結してください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



うれしい10のポイント

アプリケーション事例

選定

カタログの見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵コントローラー

制御関連機器

■ストローク別寸法

呼びストローク	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
有効ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650
L	424	474	524	574	624	674	724	774	824	874	924	974	1024
A	401	451	501	551	601	651	701	751	801	851	901	951	1001
B	358.5	408.5	458.5	508.5	558.5	608.5	658.5	708.5	758.5	808.5	858.5	908.5	958.5
C	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0
D	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9
E	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20
J	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900

■ストローク別質量

呼びストローク		200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
有効ストローク		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650
質量 (kg)	デジタルスピコン無し	ブレーキ無し	6.03	6.23	6.53	6.83	7.03	7.33	7.63	7.83	8.13	8.43	8.63	8.93
		ブレーキ有り	6.53	6.73	7.03	7.33	7.53	7.83	8.13	8.33	8.63	8.93	9.13	9.43
	デジタルスピコン有り	ブレーキ無し	6.13	6.33	6.63	6.93	7.13	7.43	7.73	7.93	8.23	8.53	8.73	9.03
		ブレーキ有り	6.73	6.93	7.23	7.53	7.73	8.03	8.33	8.53	8.83	9.13	9.33	9.63

(注) シングルスライダー仕様に追加スライダー-0.73kgを加えた質量です。

スライダー

ロッド/ラジアルシリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-391ページをご確認ください。

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アフチユーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

ロッド／ラジアルシリンダー／テーブル

パルスモーター			
ロッド	EC-R6/DR6	2-205	
	EC-R7/DR7	2-209	
ラジアルシリンダー <small>ラジアル荷重対応 ラジアルシリンダー®</small>	EC-RR3/DRR3	2-213	
	EC-RR4/DRR4	2-219	
	EC-RR6/DRR6	2-225	
	EC-RR7/DRR7	2-229	
高剛性ラジアルシリンダー <small>ラジアル荷重対応 ラジアルシリンダー®</small>	EC-RR6□AH/DRR6□AH	2-233	
	EC-RR6X□AH/DRR6X□AH [中間サポート付き]	2-237	
	EC-RR7□AH/DRR7□AH	2-241	
	EC-RR7X□AH/DRR7X□AH [中間サポート付き]	2-245	
ラジアルシリンダー【折返しタイプ】 <small>ラジアル荷重対応 ラジアルシリンダー®</small>	EC-RR3□R/DRR3□R	2-249	
	EC-RR4□R/DRR4□R	2-253	
	EC-RR6□R/DRR6□R	2-257	
	EC-RR7□R/DRR7□R	2-261	
高剛性ラジアルシリンダー【折返しタイプ】 <small>ラジアル荷重対応 ラジアルシリンダー®</small>	EC-RR6□AHR/DRR6□AHR	2-265	
	EC-RR7□AHR/DRR7□AHR	2-269	
細小型ロッド	EC-RP4	2-273	
	EC-RP5	2-275	
	EC-GS4	2-279	
	EC-GD4	2-281	
	EC-GD5	2-283	
細小型テーブル	EC-TC4	2-287	
	EC-TC5	2-289	
	EC-TW4	2-293	
	EC-TW5	2-295	

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダ

ロッド／
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

EC-R6

EC-DR6

(デジタルスピコン付き)

モーター
ストレート

本体幅
60
mm

24v
パルス
モーター

■型式項目

EC					
シリーズ	タイプ	リード	ストローク	電源・I/Oケーブル長 下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照	オプション 下記オプション 価格表参照
R6	標準	S 20mm	50 } 50mm		
DR6	デジタルスピコン	H 12mm	} 300mm (50mm毎)		
		M 6mm			
		L 3mm			



デジタルスピコン



水平

垂直

横立て

天吊り

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	R6	DR6		R6	DR6
50	-	-	200	-	-
100	-	-	250	-	-
150	-	-	300	-	-

■オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様(注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
フランジ(前)	FL	2-376	-
フート金具	FT	2-377	-
指定グリース塗布仕様	G5	2-381	-
先端アダプター(雌ねじ)	NFA	2-382	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
バッテリーレス	WA	2-388	-
アブソリュートエンコーダー仕様	WL	2-388	-
無線通信仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様(ACR)選択時は、PNP仕様(PN)および電源2系統仕様(TMD2)を選択できません。

POINT

選定上の注意

- (1) 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。省電力設定を有効にする場合は、メインスペックが変わりますので、詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) 水平可搬質量は外付けガイドを併用した場合です。ロッドの進行方向以外からの外力がかかると、まわり止めが破損する場合がありますのでご注意ください。
- (3) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は1-269ページをご確認ください。
- (4) 使用周囲温度によって、デューティーの制限が必要です。詳細は1-280ページをご参照ください。
- (5) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご確認ください。

■電源・I/Oケーブル長価格表(標準価格)

■標準コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)		RCON-EC接続仕様(注3) (両端コネクタ付き)	
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属	CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	-(注2)		-	
1~3	1~3m	-	-	-	-
4~5	4~5m	-	-	-	-
6~7	6~7m	-	-	-	-
8~10	8~10m	-	-	-	-

(注2) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。

(注3) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。

(注) ロボットケーブルです。

■4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)		RCON-EC接続仕様(注4) (両端コネクタ付き)	
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1~S3	1~3m	-	-	-	-
S4~S5	4~5m	-	-	-	-
S6~S7	6~7m	-	-	-	-
S8~S10	8~10m	-	-	-	-

(注4) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。

(注) ロボットケーブルです。

■メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	20	12	6	3	
	可搬質量	最大可搬質量(kg) (省電力無効)	6	25	40	60
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg) (省電力有効)	6	25	40	40
		最高速度(mm/s)	800	700	450	225
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	25	15	8	4
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度(G)	1	1	1	1
		最低速度(mm/s)	25	15	8	4
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg) (省電力無効)	1.5	4	10	12.5
		最大可搬質量(kg) (省電力有効)	1	4	10	12.5
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	800	700	450	225
		最低速度(mm/s)	25	15	8	4
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度(G)	0.5	0.5	0.5	0.5
押付け	押付け時最大推力(N)	67	112	224	449	
	押付け最高速度(mm/s)	20	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力(kgf)	1.5	4	10	12.5	
ストローク	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	300	300	300	300	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ10mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロストモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
ロッド	φ25mm 材質: アルミ 硬質アルマイト処理
ロッド不回転精度(注5)	±1.5度
ロッド先端許容荷重/許容トルク	0.5Nm
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター(□42)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注5) ロッドが最も本体に収納された状態で、ロッド先端静的許容トルクをかけた時のロッド先端変位角(初期値目安)です。

■速度・加速度別可搬質量表

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード20

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)				垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	6	6	5	5	1.5	1.5
160	6	6	5	5	1.5	1.5
320	6	6	5	3	1.5	1.5
480	6	6	5	3	1.5	1.5
640	6	4	3	2	1.5	1.5
800	4	3			1	1

リード12

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)				垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	25	18	16	12	4	4
100	25	18	16	12	4	4
200	25	18	16	10	4	4
400	20	14	10	6	4	4
500	15	8	6	4	3.5	3
700	6	2			2	1

リード6

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)				垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	40	35	30	25	10	10
50	40	35	30	25	10	10
100	40	35	30	25	10	10
200	40	30	25	20	10	10
250	40	27.5	22.5	18	9	8
350	30	14	12	10	5	5
400	18	10	6	5	3	3
450	8	3			2	1

リード3

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)				垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	60	50	45	40	12.5	12.5
50	60	50	45	40	12.5	12.5
100	60	50	45	40	12.5	12.5
125	60	50	40	30	10	10
175	40	35	25	20	6	5
200	35	30	20	14	5	4.5
225	16	16	10	6	5	4

■省電力設定有効 可搬質量の単位はkgです。

リード20

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)			垂直
	0.3	0.7	0.3	0.3
0	6	5		1
160	6	5		1
320	6	5		1
480	4	3		1
640	3	1		0.5

リード12

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)			垂直
	0.3	0.7	0.3	0.3
0	25	10		4
100	25	10		4
200	25	10		4
300	20	8		3
400	10	5		2
500	5	2		1

リード6

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)			垂直
	0.3	0.7	0.3	0.3
0	40	20		10
50	40	20		10
100	40	20		10
150	40	20		8
200	35	18		5
250	10	6		3

リード3

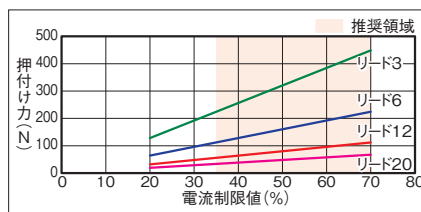
姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)			垂直
	0.3	0.7	0.3	0.3
0	40	25		12.5
25	40	25		12.5
50	40	25		12.5
75	40	25		12
100	40	25		9
125	40	25		5

■ストロークと最高速度

リード (mm)	省電力設定	50~200 (50mm毎)	250 (mm)	300 (mm)
20	無効	800		
	有効	640		
12	無効	700	547	
	有効	500		
6	無効	450	376	268
	有効	250		
3	無効	225	186	133
	有効	125		

(単位はmm/s)

■押付け力と電流制限値の相関図



うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

寸法図

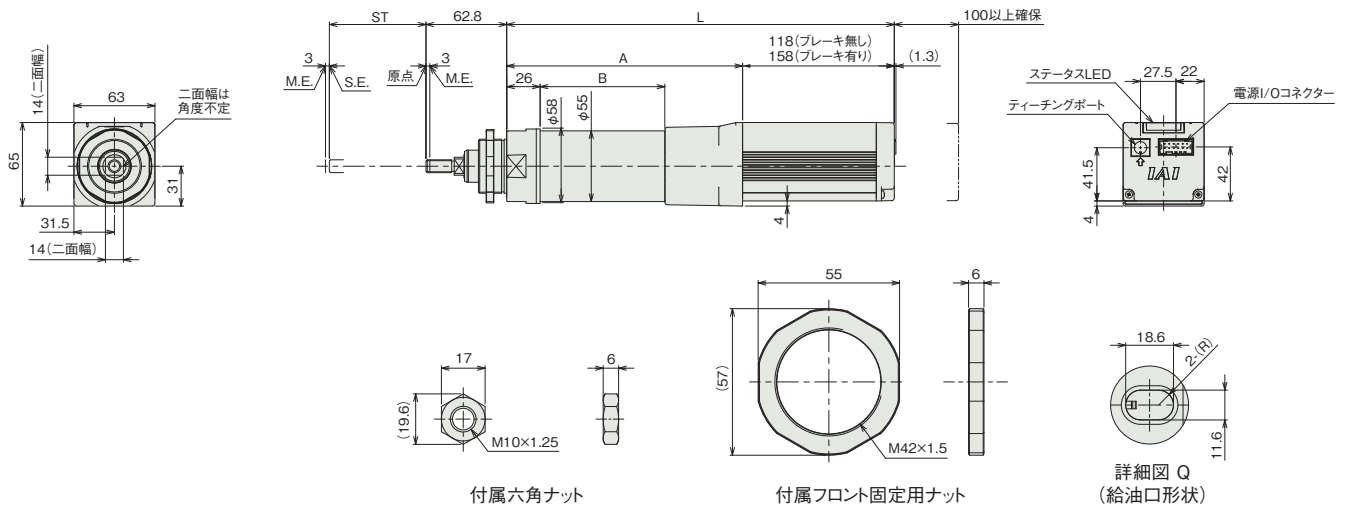
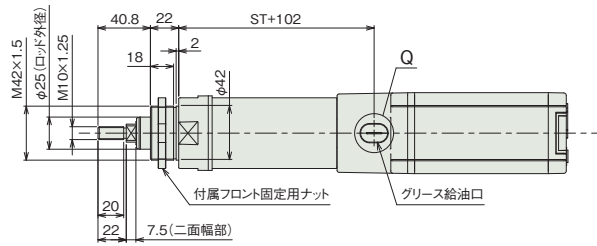
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



■EC-R6

(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。

ST : ストローク
M.E. : メカニカルエンド
S.E. : ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク		50	100	150	200	250	300
L	ブレーキ無し	301.5	351.5	401.5	451.5	501.5	551.5
	ブレーキ有り	341.5	391.5	441.5	491.5	541.5	591.5
A		183.5	233.5	283.5	333.5	383.5	433.5
B		97	147	197	247	297	347

■ストローク別質量

ストローク		50	100	150	200	250	300
質量 (kg)	ブレーキ無し	1.6	1.8	2	2.2	2.4	2.6
	ブレーキ有り	1.8	2	2.2	2.4	2.6	2.8

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アフターサービス

コントローラー
内蔵

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

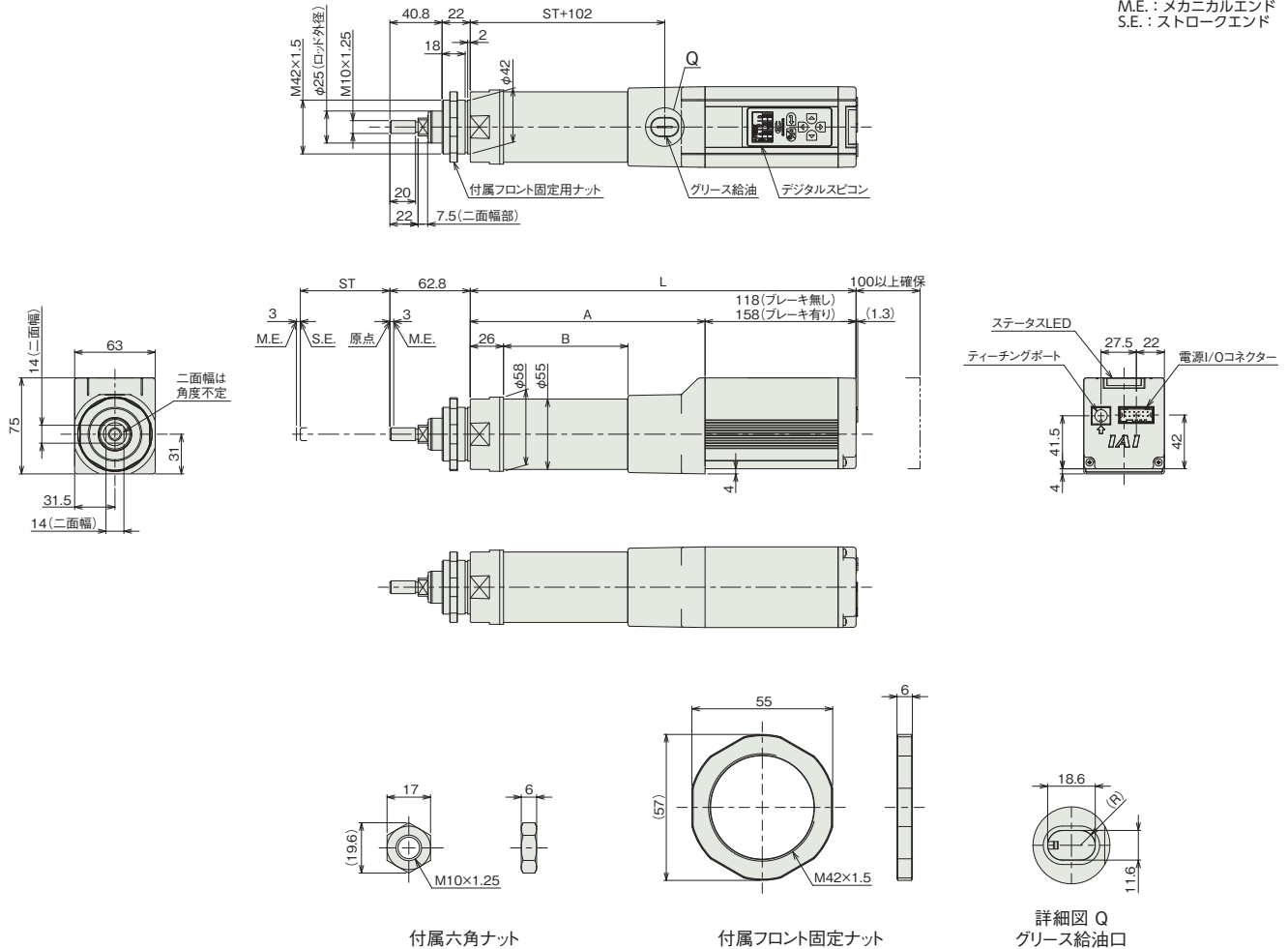
防塵防滴

オプション

■EC-DR6(デジタルスピコン付き)

(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク		50	100	150	200	250	300
L	ブレーキ無し	301.5	351.5	401.5	451.5	501.5	551.5
	ブレーキ有り	341.5	391.5	441.5	491.5	541.5	591.5
A		183.5	233.5	283.5	333.5	383.5	433.5
B		97	147	197	247	297	347

■ストローク別質量

ストローク		50	100	150	200	250	300
質量 (kg)	ブレーキ無し	1.6	1.8	2.0	2.2	2.4	2.6
	ブレーキ有り	1.8	2.0	2.2	2.4	2.6	2.8

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-391ページをご確認ください。

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

コントローラー
内蔵

制御関連機器

スライダ

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

EC-R7

EC-DR7 (デジタルスピコン付き)

モーター
ストレート

本体幅
70
mm

24v
パルス
モーター

■型式項目

EC				
シリーズ	タイプ	リード	ストローク	電源・I/Oケーブル長 下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照
R7	標準	S 24mm	50	オプション 下記オプション 価格表参照
DR7	デジタルスピコン	H 16mm	50mm	
		M 8mm	300	
		L 4mm	300mm (50mm毎)	



水平

垂直

横立て

天吊り

CE

RoHS
10

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	R7	DR7		R7	DR7
50	-	-	200	-	-
100	-	-	250	-	-
150	-	-	300	-	-

■オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様(注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
フランジ(前)	FL	2-376	-
フート金具	FT	2-377	-
指定グリース塗布仕様	G5	2-381	-
先端アダプター(雌ねじ)	NFA	2-382	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
バッテリーレス	WA	2-388	-
アブソリュートエンコーダー仕様	WL	2-388	-
無線通信仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様(ACR)選択時は、PNP仕様(PN)および電源2系統仕様(TMD2)を選択できません。

POINT

選定上の注意

- (1) 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。省電力設定を有効にする場合は、メインスペックが変わりますので、詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) 水平可搬質量は外付けガイドを併用した場合です。ロッドの進行方向以外からの外力がかかると、まわり止めが破損する場合がありますのでご注意ください。
- (3) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は1-269ページをご確認ください。
- (4) 使用周囲温度によって、デューティーの制限が必要です。詳細は1-280ページをご参照ください。
- (5) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご確認ください。

■電源・I/Oケーブル長価格表(標準価格)

■標準コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)	RCON-EC接続仕様(注3) (両端コネクタ付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	- (注2)	-
1 ~ 3	1 ~ 3m	-	-
4 ~ 5	4 ~ 5m	-	-
6 ~ 7	6 ~ 7m	-	-
8 ~ 10	8 ~ 10m	-	-

(注2) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。
 (注3) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

■4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)	RCON-EC接続仕様(注4) (両端コネクタ付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1 ~ S3	1 ~ 3m	-	-
S4 ~ S5	4 ~ 5m	-	-
S6 ~ S7	6 ~ 7m	-	-
S8 ~ S10	8 ~ 10m	-	-

(注4) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

■メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード (mm)	24	16	8	4	
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg) (省電力無効)	20	50	60	80
		最大可搬質量 (kg) (省電力有効)	18	40	50	55
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	860	700	350	175
		最低速度 (mm/s)	30	20	10	5
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度 (G)	1	1	1	1
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg) (省電力無効)	3	8	18	19
		最大可搬質量 (kg) (省電力有効)	3	5	17.5	19
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	640	560	350	175
		最低速度 (mm/s)	30	20	10	5
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度 (G)	0.5	0.5	0.5	0.5
押付け	押付け時最大推力 (N)	182	273	547	1094	
	押付け最高速度 (mm/s)	20	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力 (kgf)	3	8	18	19	
ストローク	最小ストローク (mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク (mm)	300	300	300	300	
	ストロークピッチ (mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ12mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロストモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
ロッド	φ30mm 材質: アルミ 硬質アルマイト処理
ロッド不回転精度 (注5)	±1.5度
ロッド先端許容荷重/許容トルク	0.5Nm
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター(□56)
エンコーダー種類	インクリメンタル/パッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注5) ロッドが最も本体に収納された状態で、ロッド先端静的許容トルクをかけた時のロッド先端変位角(初期値目安)です。

■速度・加速度別可搬質量表

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード24

姿勢	水平				垂直	
	速度 (mm/s)					
0	20	18	15	12	3	3
200	20	18	15	12	3	3
400	20	14	12	8	3	3
420	17	12	10	6	3	3
600	14	6	5	4	3	2
640	5	3	2	1.5	2	1
800	5	1	1			
860	2	0.5				

リード16

姿勢	水平				垂直	
	速度 (mm/s)					
0	50	40	35	30	8	8
140	50	40	35	30	8	8
280	50	35	25	20	7	7
420	25	18	14	10	4.5	4
560	10	5	3	2	2	1
700	2					

リード8

姿勢	水平				垂直	
	速度 (mm/s)					
0	60	50	45	40	18	18
70	60	50	45	40	18	18
140	60	50	45	40	16	12
210	60	40	31	26	10	9
280	34	20	15	11	5	4
350	12	4	1		2	1

リード4

姿勢	水平				垂直	
	速度 (mm/s)					
0	80	70	65	60	19	19
35	80	70	65	60	19	19
70	80	70	65	60	19	19
105	80	60	50	40	18	18
140	50	30	20	15	12	10
175	15				2	

■省電力設定有効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード24

姿勢	水平			垂直
	速度 (mm/s)			
0	18	9.5	3	
200	18	9.5	3	
400	11	6	1.5	
420	10	5		
600	1			

リード16

姿勢	水平			垂直
	速度 (mm/s)			
0	40	25	5	
140	40	25	5	
280	18	12	2	
420	1.5	1		

リード8

姿勢	水平			垂直
	速度 (mm/s)			
0	50	30	17.5	
70	50	30	17.5	
140	50	30	7	
210	14	7	2	

リード4

姿勢	水平			垂直
	速度 (mm/s)			
0	55	50	19	
35	55	50	19	
70	55	50	13	
105	30	15	2	

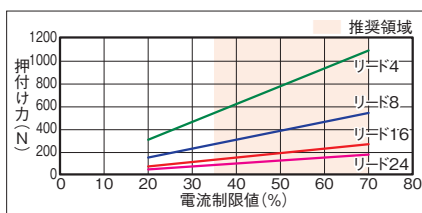
■ストロークと最高速度

リード (mm)	省電力設定	50~300 (50mm毎)	
		無効	有効
24	無効	860<640>	
	有効	600<400>	
16	無効	700<560>	
	有効	420<280>	
8	無効	350	
	有効	210	
4	無効	175	
	有効	105	

(単位はmm/s)

(注) < >内は垂直使用の場合です。

■押付け力と電流制限値の相関図



うれしい10の
ポイント
アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

寸法図

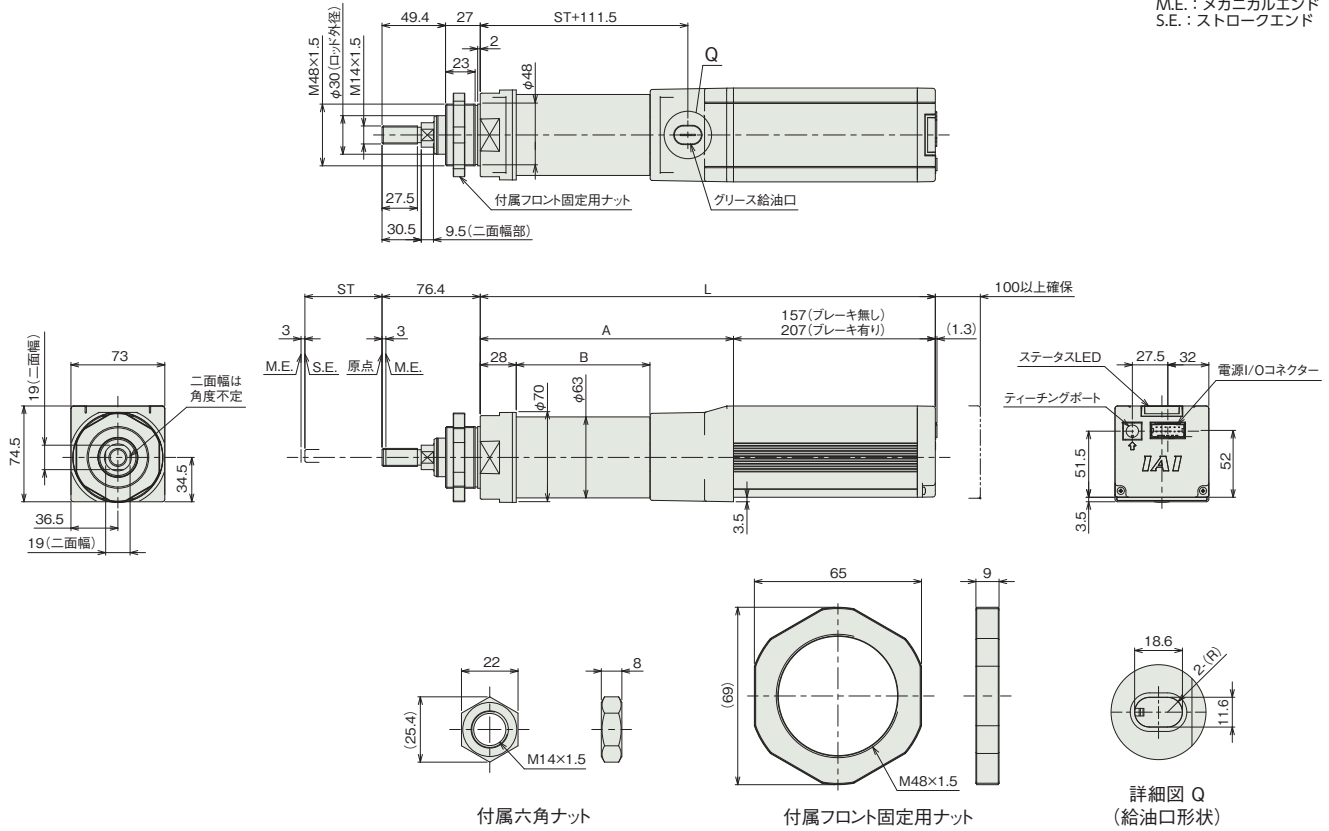
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



■EC-R7

(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク		50	100	150	200	250	300
L	ブレーキ無し	354	404	454	504	554	604
	ブレーキ有り	404	454	504	554	604	654
A		197	247	297	347	397	447
B		104	154	204	254	304	354

■ストローク別質量

ストローク		50	100	150	200	250	300
質量 (kg)	ブレーキ無し	3.3	3.5	3.7	3.9	4.1	4.3
	ブレーキ有り	3.5	3.7	3.9	4.1	4.3	4.5

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクセサリ

コントローラー
内蔵

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

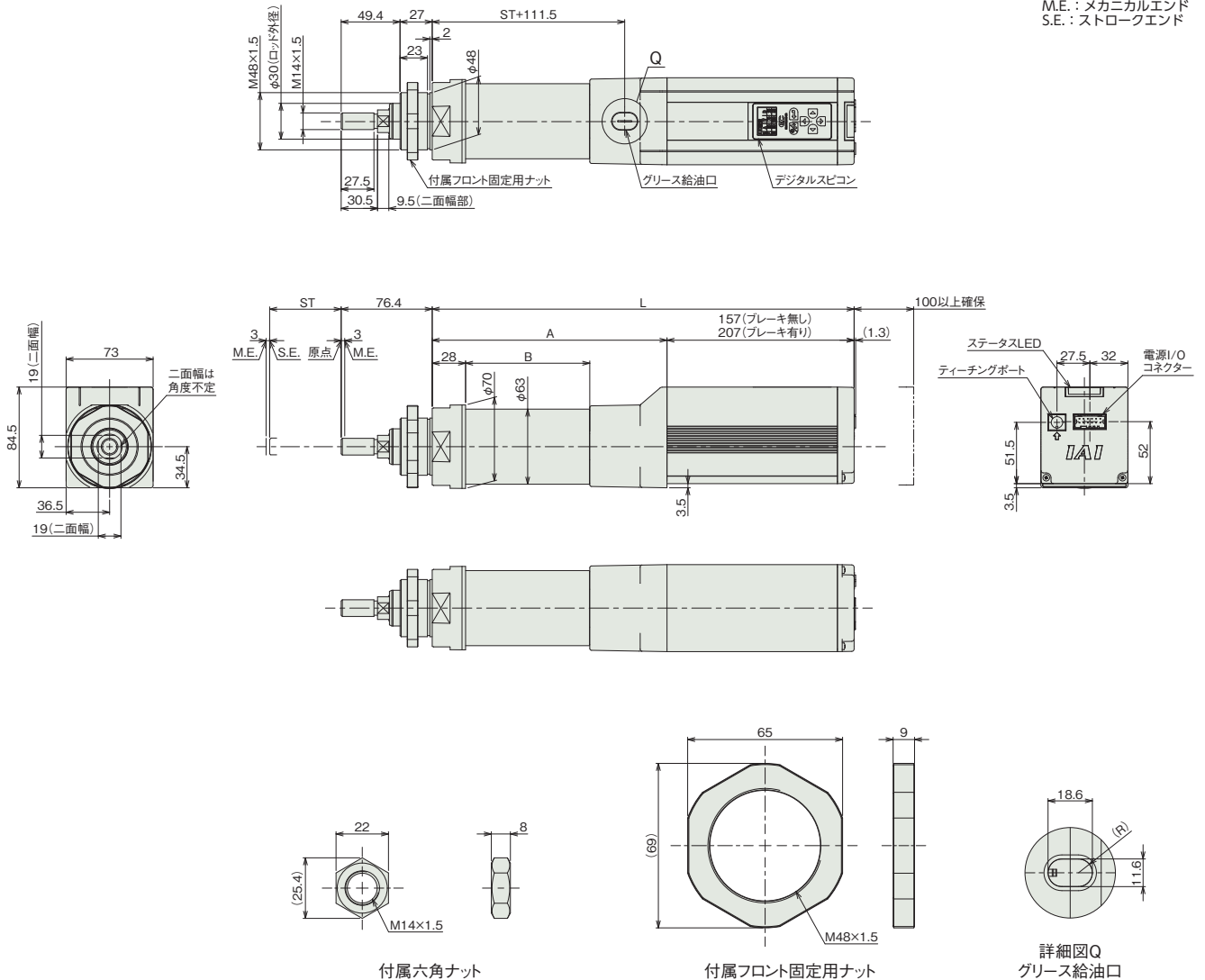
防塵防滴

オプション

■EC-DR7〈デジタルスピコン付き〉

(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク		50	100	150	200	250	300
L	ブレーキ無し	354	404	454	504	554	604
	ブレーキ有り	404	454	504	554	604	654
A		197	247	297	347	397	447
B		104	154	204	254	304	354

■ストローク別質量

ストローク		50	100	150	200	250	300
質量 (kg)	ブレーキ無し	3.3	3.5	3.7	3.9	4.1	4.3
	ブレーキ有り	3.5	3.7	3.9	4.1	4.3	4.5

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-391ページをご確認ください。

EC-RR3

EC-DRR3

(デジタルスピコン付き)

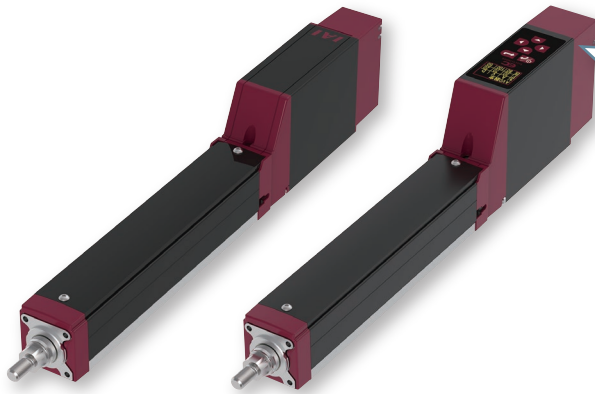


本体幅
40mm

24V
パルス
モーター

型式項目

EC					
シリーズ	タイプ	リード	ストローク	電源・I/Oケーブル長 下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照	オプション 下記オプション 価格表参照
RR3	標準	H 6mm M 4mm L 2mm	50 300	50mm 300mm (50mm毎)	



CE RoHS 10

水平 垂直 横立 天吊り

ラジアル荷重対応
ラジアルシリンダー®

(注) 上写真はモーター取付方向上側 (MOT) です。

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	RR3	DRR3		RR3	DRR3
50	-	-	200	-	-
100	-	-	250	-	-
150	-	-	300	-	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様 (注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
先端アダプター (フランジ)	FFA	2-375	-
フランジ (前)	FL	2-376	-
フート金具	FT	2-377	-
指定グリース塗布仕様	G5	2-381	-
モーター取付方向変更 (下側) (注2)	MOB	2-381	-
モーター取付方向変更 (左側) (注2)	MOL	2-381	-
モーター取付方向変更 (右側) (注2)	MOR	2-381	-
モーター取付方向変更 (上側) (注2)	MOT	2-381	-
先端アダプター (雌ねじ)	NFA	2-382	-
ナックルジョイント (注3)	NJ	2-383	-
ナックルジョイント + 揺動受け金具 (注3)	NJPB	2-384	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
クレビス金具 (注3)	QR	2-385	-
クレビス金具 + 揺動受け金具 (注3)	QRPB	2-386	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
バッテリーレス アプンリュートエンコーダー仕様	WA	2-388	-
無線通信仕様	WL	2-388	-
無線軸動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様 (ACR) 選択時は、PNP仕様 (PN) および電源2系統仕様 (TMD2) を選択できません。
 (注2) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの型式をご記入ください。
 (注3) クレビス金具 (QRもしくはQRPB) とナックルジョイント (NJもしくはNJPB) は、セットでの購入となります。組付けはお客様にてご対応ください。

POINT
選定上の注意

- 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- ラジアルシリンダーはガイドを内蔵しています。ロッドに作用するラジアル荷重についての詳細は 1-295 ページをご確認ください。
- 水平可搬質量は外付けガイドを併用した場合です。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。

電源・I/Oケーブル長価格表 (標準価格)

標準コネクターケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様 (注5) (両端コネクター付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	- (注4)	-
1 ~ 3	1 ~ 3m	-	-
4 ~ 5	4 ~ 5m	-	-
6 ~ 7	6 ~ 7m	-	-
8 ~ 10	8 ~ 10m	-	-

(注4) 端子台コネクターのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。
 (注5) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

4方向コネクターケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様 (注6) (両端コネクター付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1 ~ S3	1 ~ 3m	-	-
S4 ~ S5	4 ~ 5m	-	-
S6 ~ S7	6 ~ 7m	-	-
S8 ~ S10	8 ~ 10m	-	-

(注6) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

■メインスペック

項目		内容			
リード	ボールねじリード(mm)	6	4	2	
	可搬質量	最大可搬質量(kg)	9	14	18
		最高速度(mm/s)	420	280	140
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	8	5	3
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3
最高加減速度(G)		0.5	0.3	0.3	
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)	1.5	2.5	3.5
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	420	280	140
		最低速度(mm/s)	8	5	3
	速度/加減速度	定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度(G)	0.3	0.3	0.3
押付け		押付け時最大推力(N)	45	68	136
ブレーキ	押付け最高速度(mm/s)	20	20	20	
	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ			
ブレーキ	ブレーキ保持力(kgf)	1.5	2.5	3.5	
	最小ストローク(mm)	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	300	300	300	
ストローク	最大ストローク(mm)	300	300	300	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ6mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロスモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
リニアガイド	直動無限循環型
ロッド	φ16mm 材質:アルミ 硬質アルマイト処理
ロッド不回転精度(注7)	0度
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター(□28)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注7) 無負荷時のロッド回転方向変位角を表します。

■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。

リード6

姿勢	水平			垂直
	加速度(G)			
速度(mm/s)	0.3	0.5	0.3	
0	9	7	1.5	
120	9	7	1.5	
210	9	7	1.5	
255	9	7	1.5	
315	9	7	1	
360	8	6	1	
420	6	5	1	

リード4

姿勢	水平		垂直
	加速度(G)		
速度(mm/s)	0.3	0.3	
0	14	2.5	
80	14	2.5	
140	14	2.5	
170	14	2.5	
210	14	2.5	
240	13	2.5	
280	12	2	

リード2

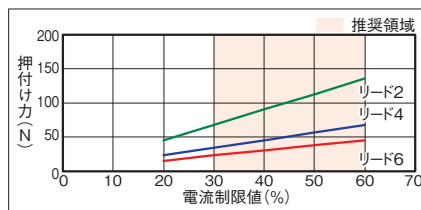
姿勢	水平		垂直
	加速度(G)		
速度(mm/s)	0.3	0.3	
0	18	3.5	
40	18	3.5	
70	18	3.5	
85	18	3.5	
105	18	3.5	
120	18	3	
140	17	2.5	

■ストロークと最高速度

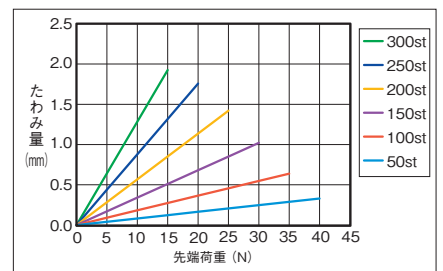
リード(mm)	50~150(50mm毎)	200(mm)	250(mm)	300(mm)
6	420	300	210	150
4	280	200	140	100
2	140	100	70	50

(単位はmm/s)

■押付け力と電流制限値の相関図



■ロッドたわみ量(参考値)



うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

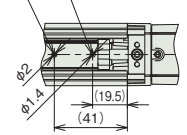


■EC-RR3

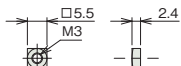
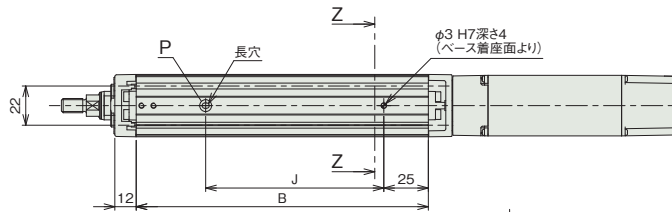
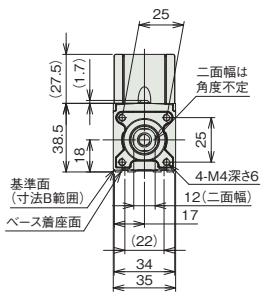
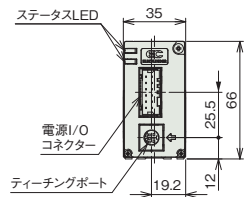
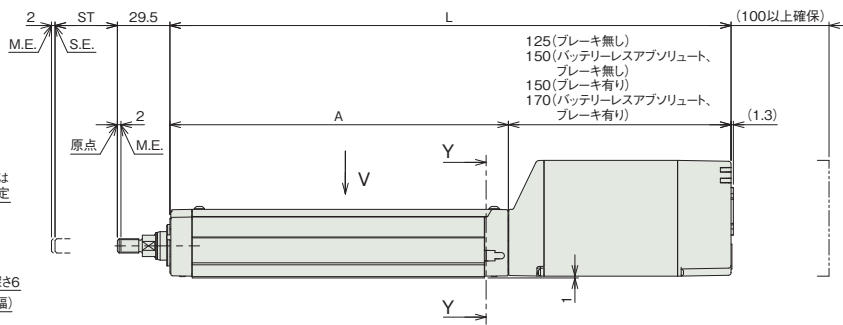
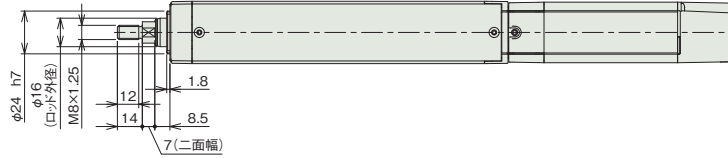
(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。
(注) 下図はモーター取付方向上側(MOT)です。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド

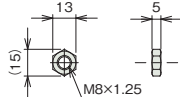
ボールねじ用グリス給油口
ガイド用グリス給油口



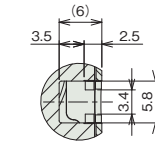
矢視 V
グリス給油口



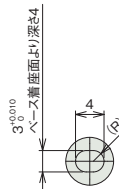
付属四角ナット(6個付属)



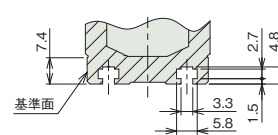
付属六角ナット



断面図 Y-Y
側面Tスロット詳細



詳細図 P
ベース長穴詳細



断面図 Z-Z
Tスロット詳細(寸法B範囲)

■ストローク別寸法

ストローク		50	100	150	200	250	300	
L	インクリメンタル	ブレーキ無し	265	315	365	415	465	515
		ブレーキ有り	290	340	390	440	490	540
	バッテリーレス アブソリュート	ブレーキ無し	290	340	390	440	490	540
		ブレーキ有り	310	360	410	460	510	560
A		140	190	240	290	340	390	
B		114	164	214	264	314	364	
J		50	100	150	200	250	300	

■ストローク別質量

ストローク		50	100	150	200	250	300
質量 (kg)	ブレーキ無し	0.8	0.9	1	1.1	1.2	1.3
	ブレーキ有り	0.9	1	1.1	1.2	1.3	1.4

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アフターサービス

コントローラー
内蔵

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

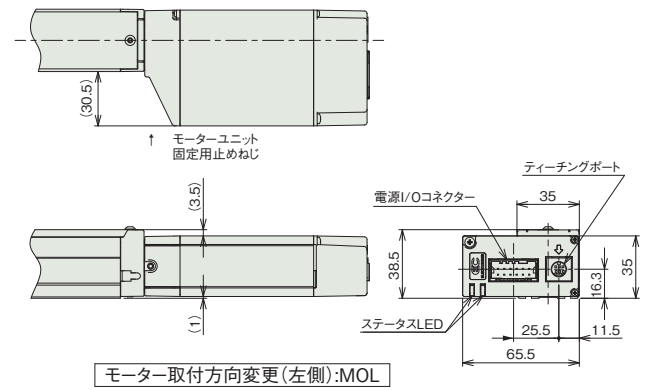
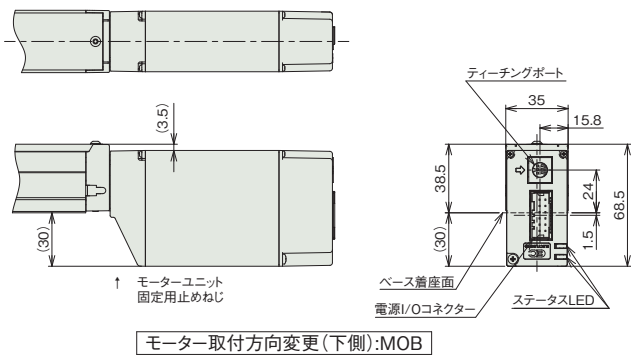
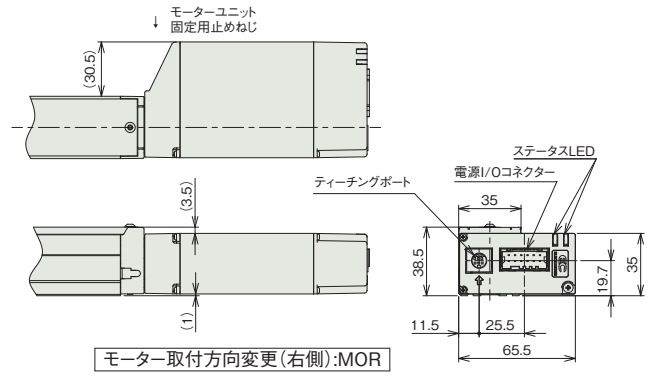
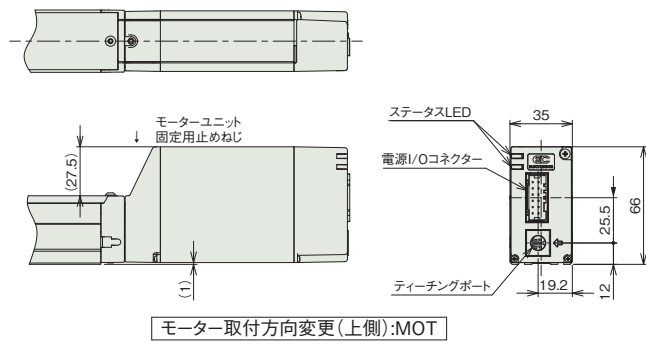
ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

■モーター取付方向変更(オプション)



うれしい10の

アプリケーション

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダ

ロッド/
ラジアル
シリンダ

テーブル

グリッパ

ロータリー

ストッパ

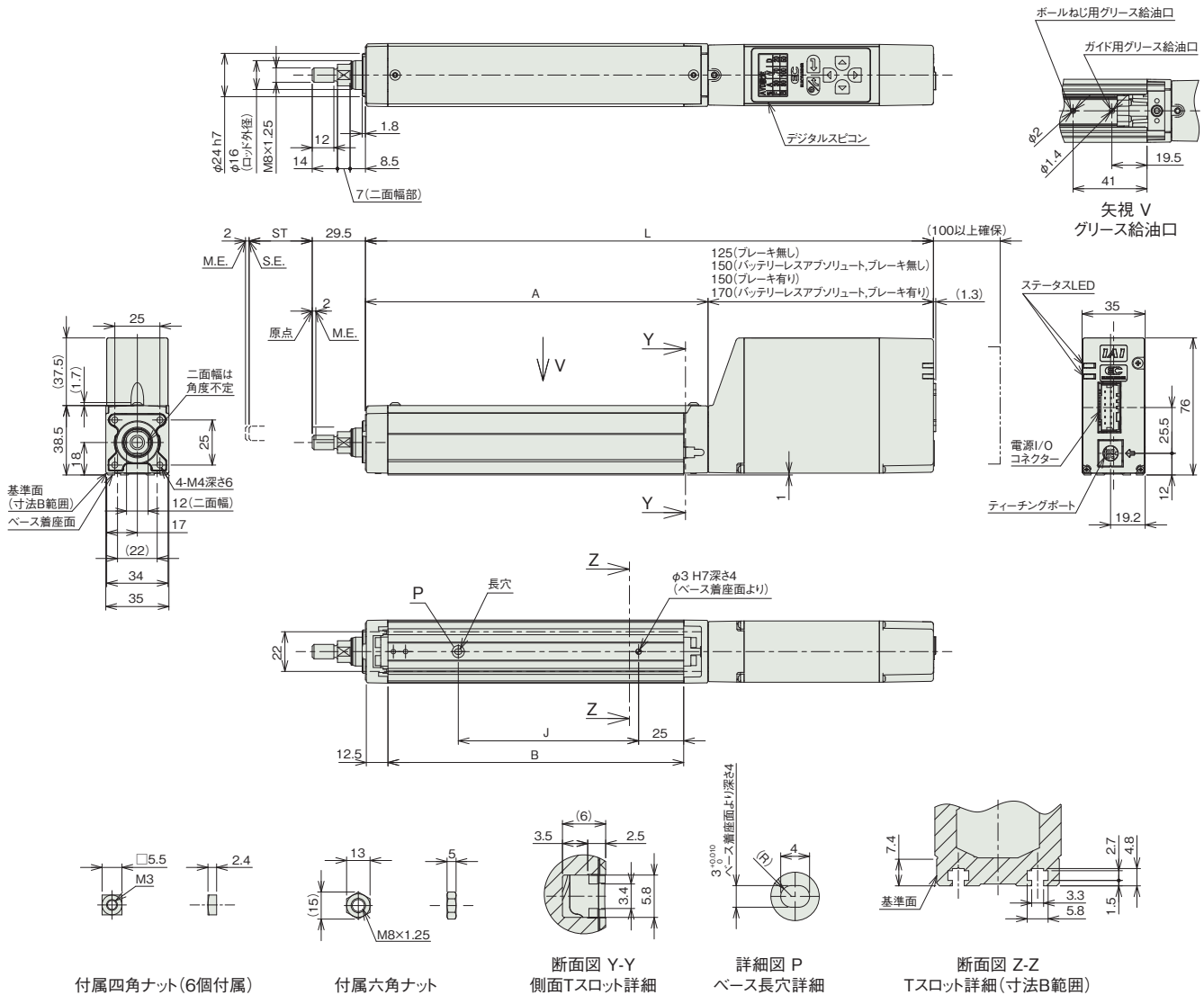
クリーン

防塵防滴

オプション

■EC-DRR3<デジタルスピコン付き>

(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。
 (注) 下図はモーター取付方向上側(MOT)です。



■ストローク別寸法

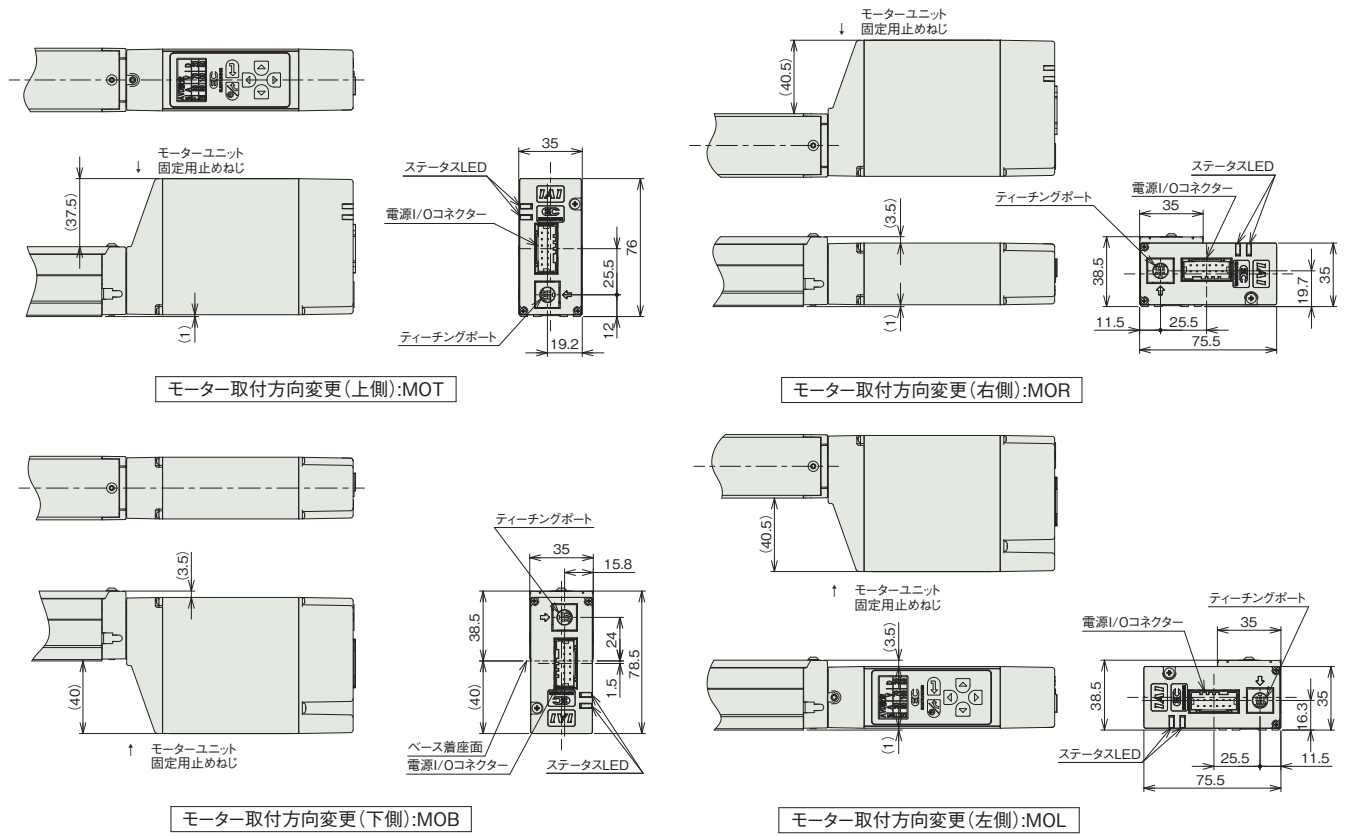
ストローク		50	100	150	200	250	300	
L	インクリメンタル	ブレーキ無し	265	315	365	415	465	515
		ブレーキ有り	290	340	390	440	490	540
	バッテリーレス アブソリュート	ブレーキ無し	290	340	390	440	490	540
		ブレーキ有り	310	360	410	460	510	560
A		140	190	240	290	340	390	
B		114	164	214	264	314	364	
J		50	100	150	200	250	300	

■ストローク別質量

ストローク		50	100	150	200	250	300
質量 (kg)	ブレーキ無し	0.9	1.0	1.1	1.2	1.3	1.4
	ブレーキ有り	1.0	1.1	1.2	1.3	1.4	1.5

うれしい10の
ポイント
アプリケーション
事例
選定
カタログの
見方
注意事項
アクチュエーター
コントローラー
内蔵
制御関連機器

■モーター取付方向変更(オプション)



うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-391ページをご確認ください。

EC-RR4

EC-DRR4

(デジタルスピコン付き)

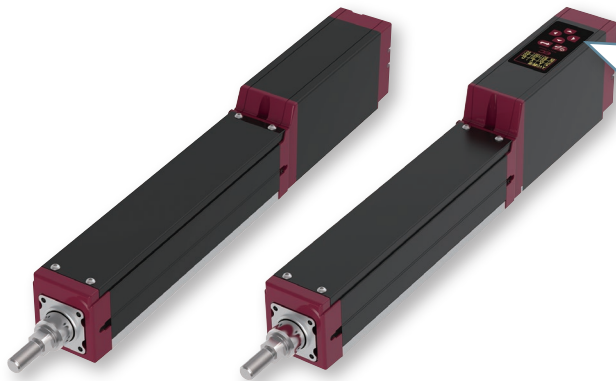
モーター
ストレート

本体幅
40
mm

24V
パルス
モーター

型式項目

EC					
シリーズ	タイプ	リード	ストローク	電源・I/Oケーブル長 下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照	オプション 下記オプション 価格表参照
RR4	標準	S 16mm H 10mm	50 ↓ 300	50mm ↓ 300mm (50mm毎)	
DRR4	デジタルスピコン	M 5mm L 2.5mm			



ラジアル荷重対応
ラジアルシリンダー®

(注) 上写真はモーター取付方向上側 (MOT) です。

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	RR4	DRR4		RR4	DRR4
50	-	-	200	-	-
100	-	-	250	-	-
150	-	-	300	-	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様 (注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
先端アダプター (フランジ)	FFA	2-375	-
フランジ (前)	FL	2-376	-
フート金具	FT	2-377	-
指定グリース塗布仕様	G5	2-381	-
モーター取付方向変更 (下側) (注2)	MOB	2-381	-
モーター取付方向変更 (左側) (注2)	MOL	2-381	-
モーター取付方向変更 (右側) (注2)	MOR	2-381	-
モーター取付方向変更 (上側) (注2)	MOT	2-381	-
先端アダプター (雌ねじ)	NFA	2-382	-
ナックルジョイント (注3)	NJ	2-383	-
ナックルジョイント + 揺動受け金具 (注3)	NJPB	2-384	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
クレビス金具 (注3)	QR	2-385	-
クレビス金具 + 揺動受け金具 (注3)	QRPB	2-386	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
バッテリーレス アブソリュートエンコーダー仕様	WA	2-388	-
無線通信仕様	WL	2-388	-
無線軸動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様 (ACR) 選択時は、PNP仕様 (PN) および電源2系統仕様 (TMD2) を選択できません。
 (注2) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの型式をご記入ください。
 (注3) クレビス金具 (QRもしくはQRPB) とナックルジョイント (NJもしくはNJPB) は、セットでの購入となります。組付けはお客様にてご対応ください。

POINT

選定上の注意

- (1) 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。省電力設定を有効にする場合は、メインスペックが変わりますので、詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) ラジアルシリンダーはガイドを内蔵しています。ロッドに作用するラジアル荷重についての詳細は 1-295 ページをご確認ください。
- (3) 水平可搬質量は外付けガイドを併用した場合です。
- (4) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。
- (5) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご確認ください。

電源・I/Oケーブル長価格表 (標準価格)

標準コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様 (注5) (両端コネクタ付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	- (注4)	-
1 ~ 3	1 ~ 3m	-	-
4 ~ 5	4 ~ 5m	-	-
6 ~ 7	6 ~ 7m	-	-
8 ~ 10	8 ~ 10m	-	-

(注4) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。
 (注5) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様 (注6) (両端コネクタ付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1 ~ S3	1 ~ 3m	-	-
S4 ~ S5	4 ~ 5m	-	-
S6 ~ S7	6 ~ 7m	-	-
S8 ~ S10	8 ~ 10m	-	-

(注6) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

■メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	16	10	5	2.5	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg) (省電力無効)	7	16	25	35
		最大可搬質量(kg) (省電力有効)	5	10	22	35
	最高速度(mm/s)	800	700	350	175	
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	40	30	7	4
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
最高加減速度(G)	1	1	0.5	0.3		
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg) (省電力無効)	1.5	2.5	5	6.5
		最大可搬質量(kg) (省電力有効)	1	2	4.5	6.5
	最高速度(mm/s)	800	700	350	150	
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	40	30	7	4
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
最高加減速度(G)	0.5	0.5	0.5	0.3		
押付け	押付け時最大推力(N)	41	66	132	263	
	押付け最高速度(mm/s)	40	30	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力(kgf)	1.5	2.5	5	6.5	
ストローク	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	300	300	300	300	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ8mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロストモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません)
リニアガイド	直動無限循環型
ロッド	φ20mm 材質:アルミ 硬質アルマイト処理
ロッド不回転精度(注7)	0度
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター(□35)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注7) 無負荷時のロッド回転方向変位角を表します。

■速度・加速度別可搬質量表

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード16

姿勢 速度 (mm/s)	水平			垂直		
	加速度(G)					
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	7	6	5	3.5	1.5	1.25
140	7	6	5	3.5	1.5	1.25
280	7	6	4.5	3.5	1.5	1.25
420	7	6	3.5	2.5	1.5	1.25
560	6.5	5.5	3.5	2.5	1.5	1.25
700	5.5	3.5	2.5	1.5	1	1
800		1	1	1		

リード10

姿勢 速度 (mm/s)	水平			垂直		
	加速度(G)					
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	16	15	13	11	2.5	2
175	16	15	13	11	2.5	2
350	16	11	11	7.5	2.5	2
435	15	9	8	6.5	2.5	2
525	11	7	5.5	4.5	2.5	2
600	7	4.5	3.5	2.5	2	2
700		2.5	1.5			1

リード5

姿勢 速度 (mm/s)	水平				垂直	
	加速度(G)					
	0.3	0.5	0.3	0.5		
0	25	22	5	4.5		
85	25	22	5	4.5		
130	25	22	5	4.5		
215	25	22	5	4.5		
260	25	22	5	4.5		
300	22	18	5	4		
350	18	11	3	3		

リード2.5

姿勢 速度 (mm/s)	水平		垂直	
	加速度(G)			
	0.3	0.3		
0	35	6.5		
40	35	6.5		
85	35	6.5		
105	35	6.5		
135	32	6		
150	30	6		
175	28			

■省電力設定有効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード16

姿勢 速度 (mm/s)	水平			垂直	
	加速度(G)				
	0.3	0.7	0.3		
0	5	3	1		
140	5	3	1		
280	5	3	1		
420	4	3	1		
560	3	1.5	1		

リード10

姿勢 速度 (mm/s)	水平			垂直	
	加速度(G)				
	0.3	0.7	0.3		
0	10	6.5	2		
175	10	6.5	2		
350	9	6.5	2		
435	5	2.5	1.5		
525	1		1		

リード5

姿勢 速度 (mm/s)	水平		垂直	
	加速度(G)			
	0.3	0.3		
0	22	4.5		
85	22	4.5		
130	22	4.5		
215	18	3		
260	12	2		

リード2.5

姿勢 速度 (mm/s)	水平		垂直	
	加速度(G)			
	0.3	0.3		
0	35	6.5		
40	35	6.5		
85	35	6.5		
105	30	6		
135	25	3.5		

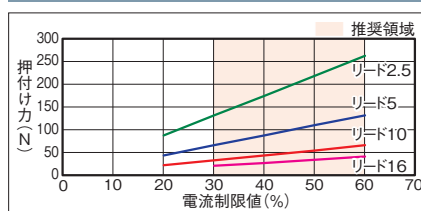
■ストロークと最高速度

リード (mm)	省電力 設定	50~150 (50mm毎)	200 (mm)	250 (mm)	300 (mm)
16	無効	800		600	440
	有効		560		440
10	無効	700	570	390	290
	有効		525	390	290
5	無効	350	280	190	140
	有効		260	190	140
2.5	無効	175<150>	135	90	70
	有効		135	90	70

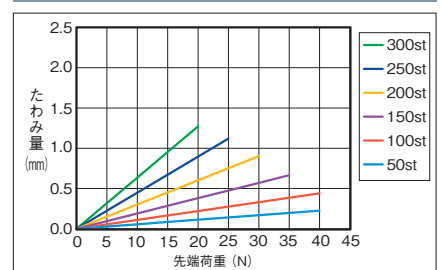
(単位はmm/s)

(注) < >内は垂直使用の場合です。

■押付け力と電流制限値の相関図



■ロッドたわみ量(参考値)



うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

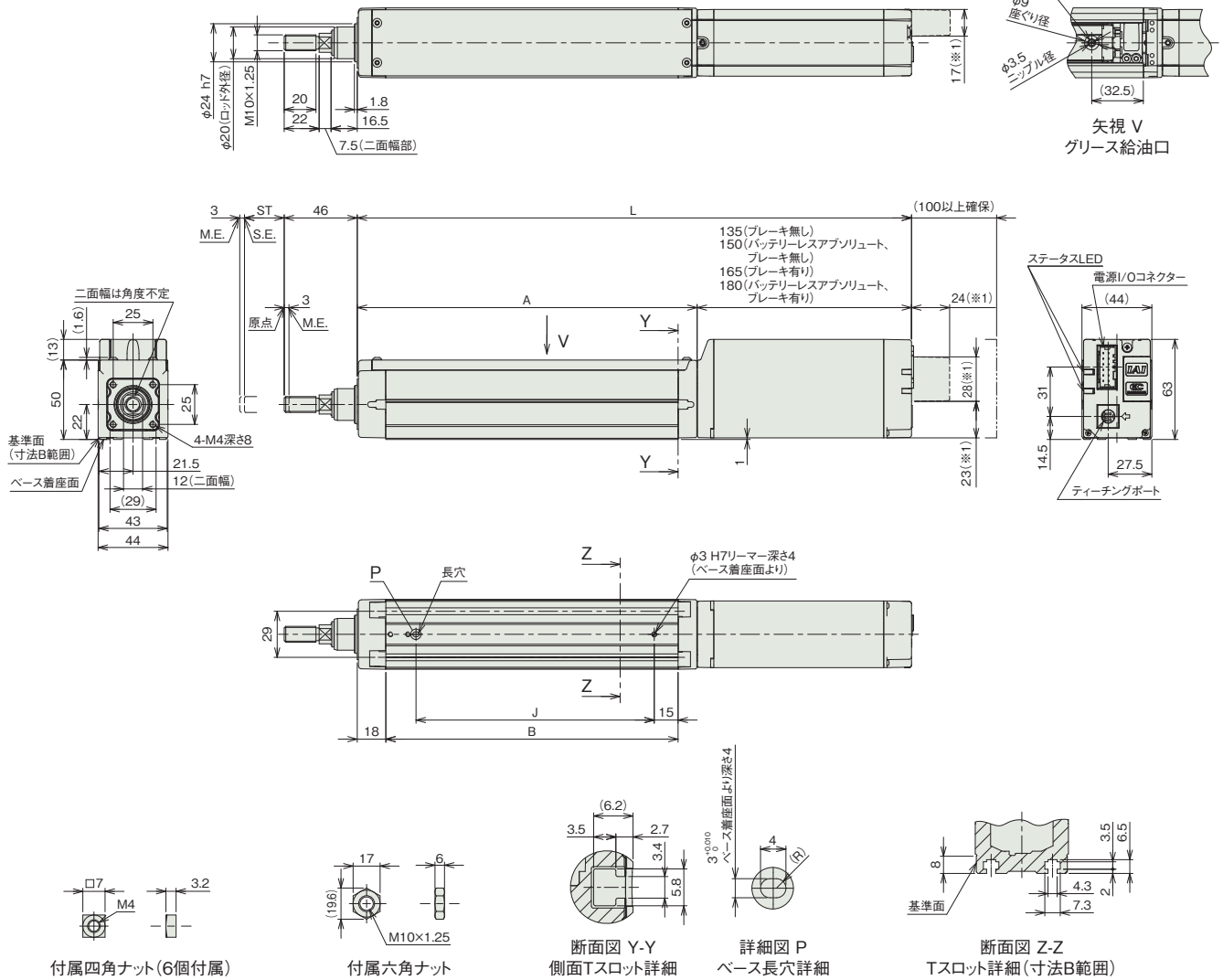
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

■EC-RR4

※1 無線通信仕様(オプション)または無線軸動対応仕様(オプション)を選択した場合の寸法となります。
(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。
(注) 下図はモーター取付方向上側(MOT)です。



付属四角ナット(6個付属)

付属六角ナット

断面図 Y-Y
側面Tスロット詳細

詳細図 P
ベース長穴詳細

断面図 Z-Z
Tスロット詳細(寸法B範囲)

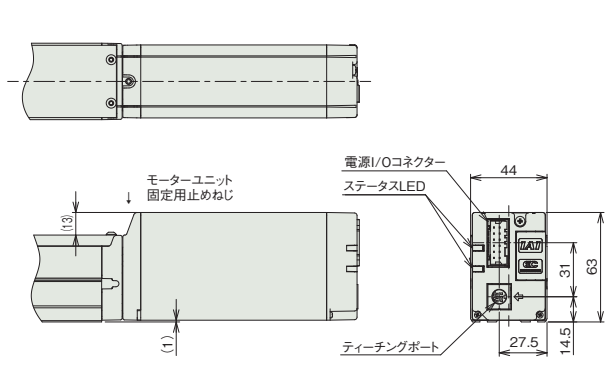
■ストローク別寸法

		ストローク	50	100	150	200	250	300
L	インクリメンタル	ブレーキ無し	299	349	399	449	499	549
		ブレーキ有り	329	379	429	479	529	579
	バッテリーレスアブリュート	ブレーキ無し	314	364	414	464	514	564
		ブレーキ有り	344	394	444	494	544	594
A			164	214	264	314	364	414
B			134	184	234	284	334	384
J			100	150	200	250	300	350

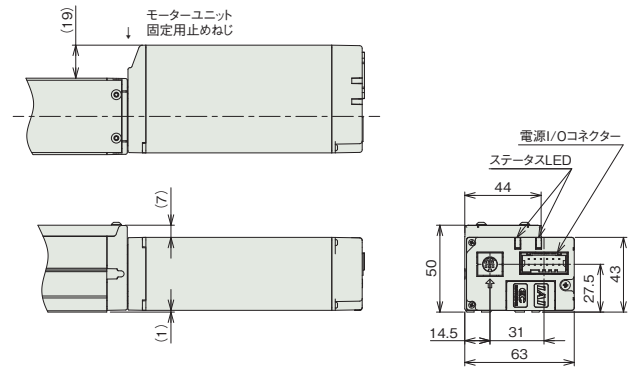
■ストローク別質量

		ストローク	50	100	150	200	250	300
グripper	質量(kg)	ブレーキ無し	1.3	1.5	1.7	1.9	2.1	2.3
		ブレーキ有り	1.5	1.7	1.9	2.1	2.2	2.4

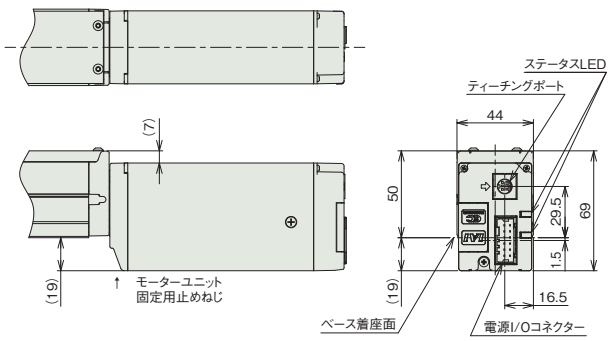
■モーター取付方向変更(オプション)



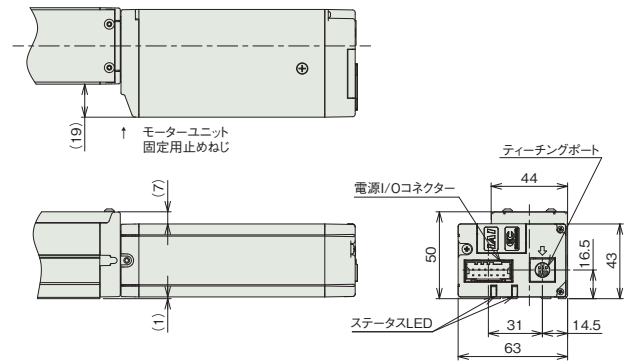
モーター取付方向変更(上側):MOT



モーター取付方向変更(右側):MOR



モーター取付方向変更(下側):MOB



モーター取付方向変更(左側):MOL

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダ

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

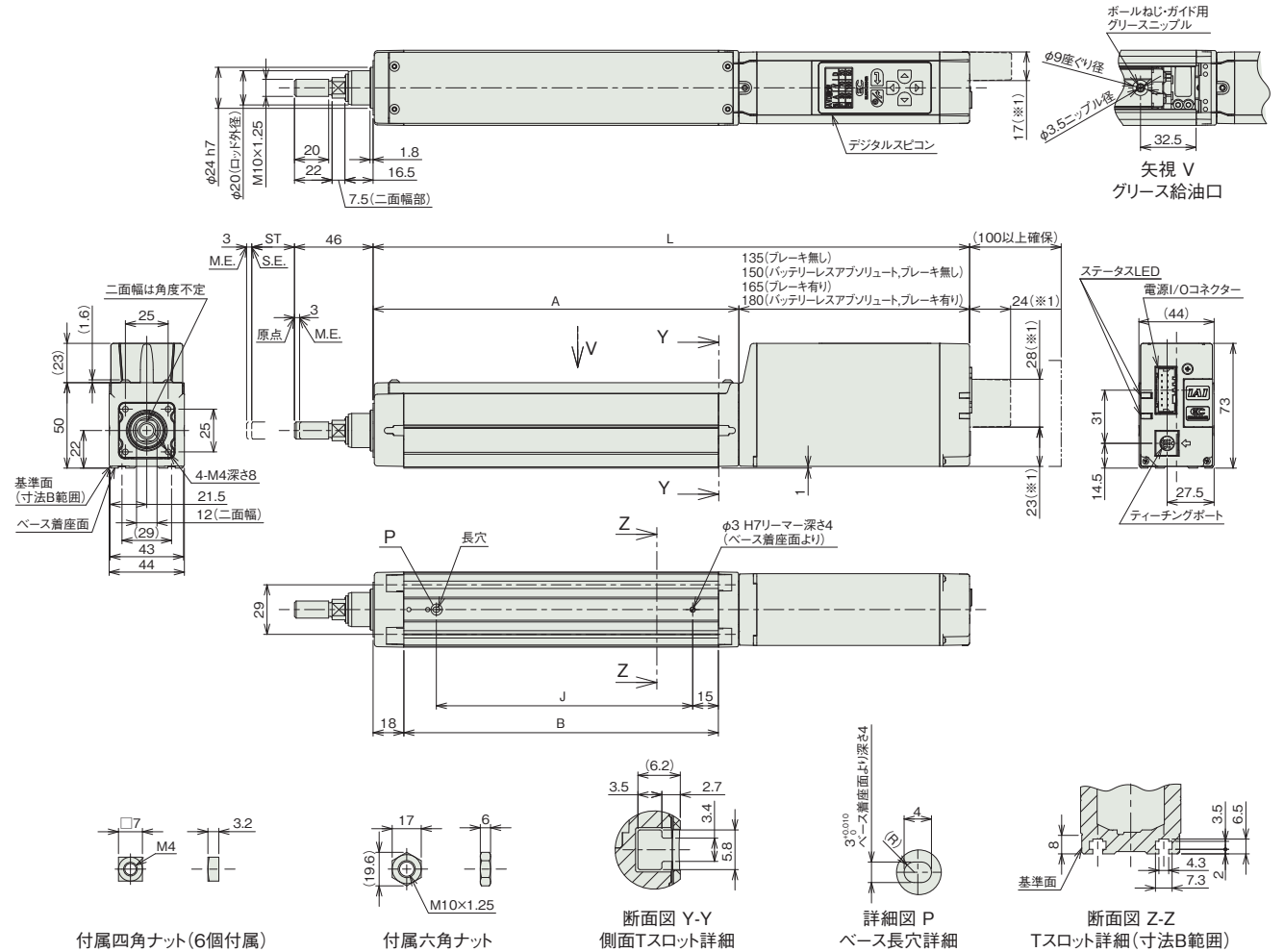
防塵防滴

オプション

■EC-DRR4〈デジタルスピコン付き〉

※1 無線通信仕様(オプション)または無線軸動作対応仕様(オプション)を選択した場合の寸法となります。
 ※2 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。
 (注) 下図はモーター取付方向上側(MOT)です。

ST: ストローク
 M.E.: メカニカルエンド
 S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク		50	100	150	200	250	300
L	インクリメンタル	299	349	399	449	499	549
		329	379	429	479	529	579
	バッテリーレス	314	364	414	464	514	564
	アップリユート	344	394	444	494	544	594
A		164	214	264	314	364	414
B		134	184	234	284	334	384
J		100	150	200	250	300	350

■ストローク別質量

ストローク		50	100	150	200	250	300
質量 (kg)	ブレーキ無し	1.3	1.5	1.7	1.9	2.1	2.3
	ブレーキ有り	1.5	1.7	1.9	2.1	2.3	2.5

うれしい10の

アプリケーション事例

選定

カタログの

注意事項

アクセサリ

コントローラー

制御関連機器

スライダ

ロッドラジアルシリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

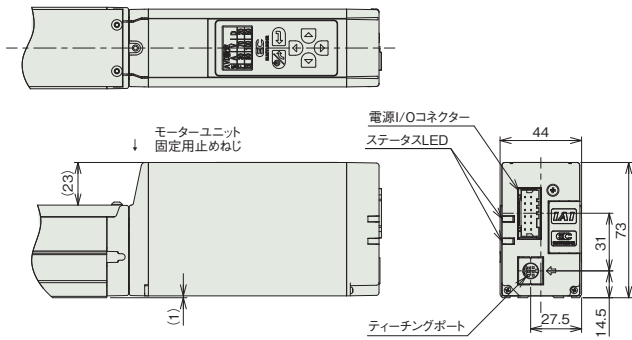
ストッパー

クリーン

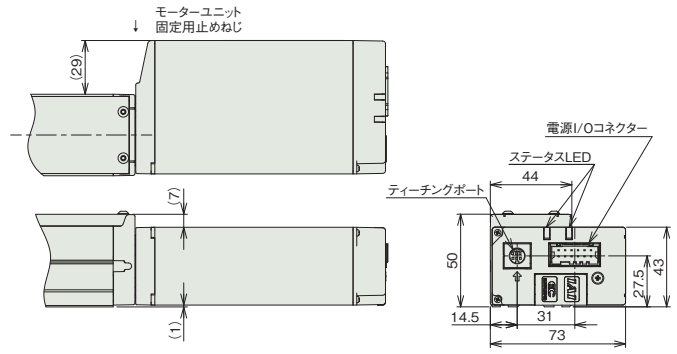
防塵防滴

オプション

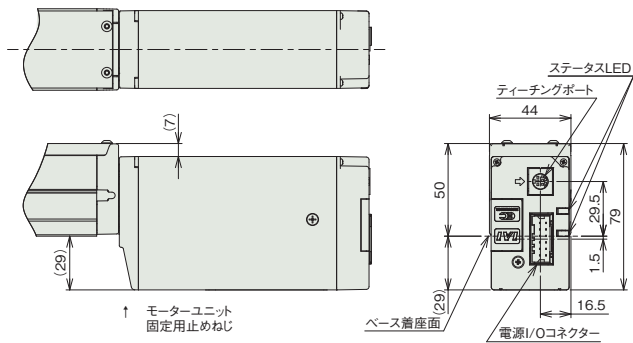
■モーター取付方向変更(オプション)



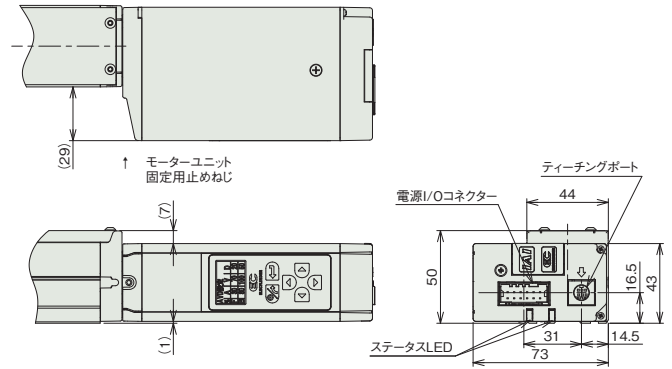
モーター取付方向変更(上側):MOT



モーター取付方向変更(右側):MOR



モーター取付方向変更(下側):MOB



モーター取付方向変更(左側):MOL

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-391ページをご確認ください。

EC-RR6

EC-DRR6

(デジタルスピコン付き)



本体幅
60mm

24V
パルス
モーター

型式項目

EC					
シリーズ	タイプ	リード	ストローク	電源・I/Oケーブル長 下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照	オプション 下記オプション 価格表参照
RR6	標準	S 20mm H 12mm	65 315	65mm 315mm (50mm毎)	
DRR6	デジタルスピコン	M 6mm L 3mm			



ラジアル荷重対応
ラジアルシリンダー®

ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	RR6	DRR6		RR6	DRR6
65	-	-	215	-	-
115	-	-	265	-	-
165	-	-	315	-	-

オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様(注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
先端アダプター(フランジ)	FFA	2-375	-
フランジ(前)	FL	2-376	-
フート金具	FT	2-377	-
指定グリース塗布仕様	G5	2-381	-
先端アダプター(雌ねじ)	NFA	2-382	-
ナックルジョイント(注2)	NJ	2-383	-
ナックルジョイント +揺動受け金具(注2)	NJPB	2-384	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
クレビス金具(注2)	QR	2-385	-
クレビス金具 +揺動受け金具(注2)	QRPB	2-386	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
バッテリーレス アプリケーションエンコーダー仕様	WA	2-388	-
無線通信仕様	WL	2-388	-
無線軸動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様(ACR)選択時は、PNP仕様(PN)および電源2系統仕様(TMD2)を選択できません。
(注2) クレビス金具(QRもしくはQRPB)とナックルジョイント(NJもしくはNJPB)は、セットでの購入となります。組付はお客様にてご対応ください。

POINT
選定上の注意

- 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。省電力設定を有効にする場合は、メインスペックが変わりますので、詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- ラジアルシリンダーはガイドを内蔵しています。ロッドに作用するラジアル荷重についての詳細は 1-295 ページをご確認ください。
- 水平可搬質量は、外付けガイドを併用した場合です。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。
- 使用周囲温度によって、デューティの制限が必要です。詳細は 1-280 ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。

電源・I/Oケーブル長価格表(標準価格)

標準コネクターケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様(注4) (両端コネクター付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	- (注3)	-
1 ~ 3	1 ~ 3m	-	-
4 ~ 5	4 ~ 5m	-	-
6 ~ 7	6 ~ 7m	-	-
8 ~ 10	8 ~ 10m	-	-

(注3) 端子台コネクターのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。

(注4) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。

(注) ロボットケーブルです。

4方向コネクターケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様(注5) (両端コネクター付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1 ~ S3	1 ~ 3m	-	-
S4 ~ S5	4 ~ 5m	-	-
S6 ~ S7	6 ~ 7m	-	-
S8 ~ S10	8 ~ 10m	-	-

(注5) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。

(注) ロボットケーブルです。

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

コントロール
内蔵

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

■メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	20	12	6	3	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg) (省電力無効)	6	25	40	60
		最大可搬質量(kg) (省電力有効)	6	25	40	40
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	800	700	450	225
		最低速度(mm/s)	25	15	8	4
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg) (省電力無効)	1.5	4	10	12.5
		最大可搬質量(kg) (省電力有効)	1	4	10	12.5
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	800	700	450	225
		最低速度(mm/s)	25	15	8	4
押付け	押付け時最大推力(N)	67	112	224	449	
	押付け最高速度(mm/s)	20	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力(kgf)	1.5	4	10	12.5	
ストローク	最小ストローク(mm)	65	65	65	65	
	最大ストローク(mm)	315	315	315	315	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ10mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロストモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
リニアガイド	直動無限循環型
ロッド	φ25mm 材質: アルミ 硬質アルマイト処理
ロッド不回転精度(注6)	0度
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター(□42)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注6) 無負荷時のロッド回転方向変位角です。

■速度・加速度別可搬質量表

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード20

姿勢 速度 (mm/s)	水平				垂直	
	加速度(G)					
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	6	6	5	5	1.5	1.5
160	6	6	5	5	1.5	1.5
320	6	6	5	3	1.5	1.5
480	6	6	5	3	1.5	1.5
640	6	4	3	2	1.5	1.5
800	4	3		1	1	

リード12

姿勢 速度 (mm/s)	水平				垂直	
	加速度(G)					
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	25	18	16	12	4	4
100	25	18	16	12	4	4
200	25	18	16	10	4	4
400	20	14	10	6	4	4
500	15	8	6	4	3.5	3
700	6	2			2	1

リード6

姿勢 速度 (mm/s)	水平				垂直	
	加速度(G)					
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	40	35	30	25	10	10
50	40	35	30	25	10	10
100	40	35	30	25	10	10
200	40	30	25	20	10	10
250	40	27.5	22.5	18	9	8
350	30	14	12	10	5	5
400	18	10	6	5	3	3
450	8	3			2	1

リード3

姿勢 速度 (mm/s)	水平				垂直	
	加速度(G)					
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	60	50	45	40	12.5	12.5
50	60	50	45	40	12.5	12.5
100	60	50	45	40	12.5	12.5
125	60	50	40	30	10	10
175	40	35	25	20	6	5
200	35	30	20	14	5	4.5
225	16	16	10	6	5	4

■省電力設定有効 可搬質量の単位はkgです。

リード20

姿勢 速度 (mm/s)	水平			垂直
	加速度(G)			
	0.3	0.7	0.3	0.3
0	6	5	1	
160	6	5	1	
320	6	5	1	
480	4	3	1	
640	3	1	0.5	

リード12

姿勢 速度 (mm/s)	水平			垂直
	加速度(G)			
	0.3	0.7	0.3	0.3
0	25	10	4	
100	25	10	4	
200	25	10	4	
300	20	8	3	
400	10	5	2	
500	5	2	1	

リード6

姿勢 速度 (mm/s)	水平			垂直
	加速度(G)			
	0.3	0.7	0.3	
0	40	20	10	
50	40	20	10	
100	40	20	10	
150	40	20	8	
200	35	18	5	
250	10	6	3	

リード3

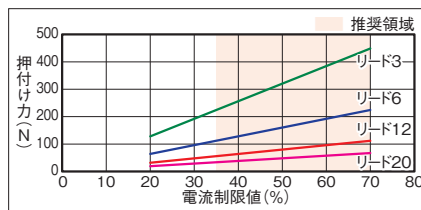
姿勢 速度 (mm/s)	水平			垂直
	加速度(G)			
	0.3	0.7	0.3	
0	40	25	12.5	
25	40	25	12.5	
50	40	25	12.5	
75	40	25	12	
100	40	25	9	
125	40	25	5	

■ストロークと最高速度

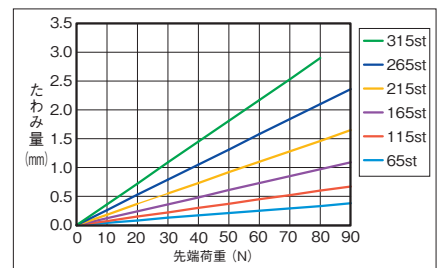
リード (mm)	省電力設定	65~215 (50mm毎)	265 (mm)	315 (mm)
20	無効	800		
	有効	640		
12	無効	700	660	480
	有効	500		
6	無効	450	325	235
	有効	250		
3	無効	225	160	115
	有効	125		

(単位はmm/s)

■押付け力と電流制限値の相関図



■ロッドたわみ量(参考値)



うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

寸法図

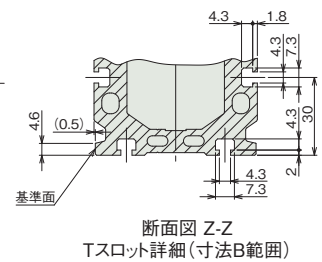
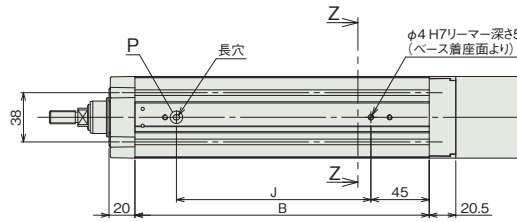
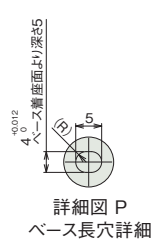
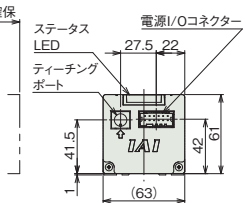
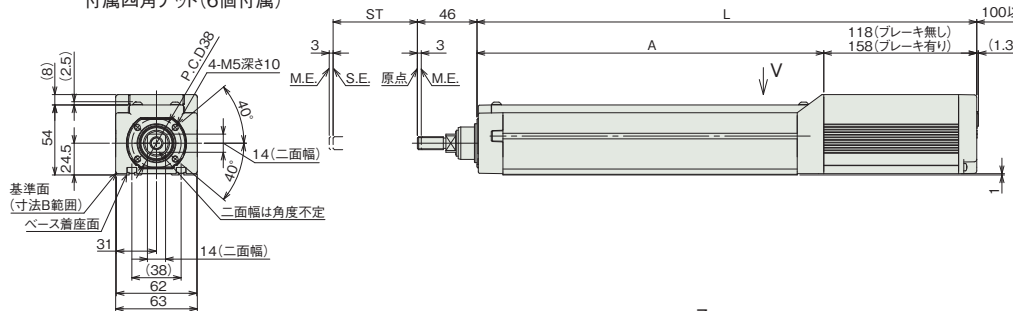
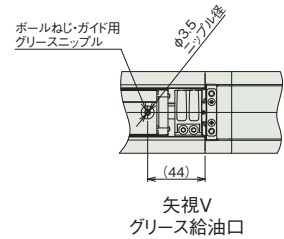
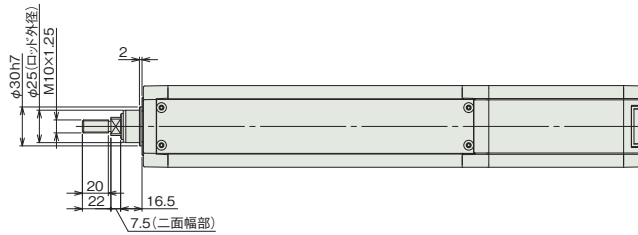
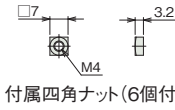
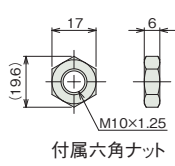
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

■EC-RR6

(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク		65	115	165	215	265	315
L	ブレーキ無し	335.5	385.5	435.5	485.5	535.5	585.5
	ブレーキ有り	375.5	425.5	475.5	525.5	575.5	625.5
A		217.5	267.5	317.5	367.5	417.5	467.5
B		177	227	277	327	377	427
J		100	150	200	250	300	350

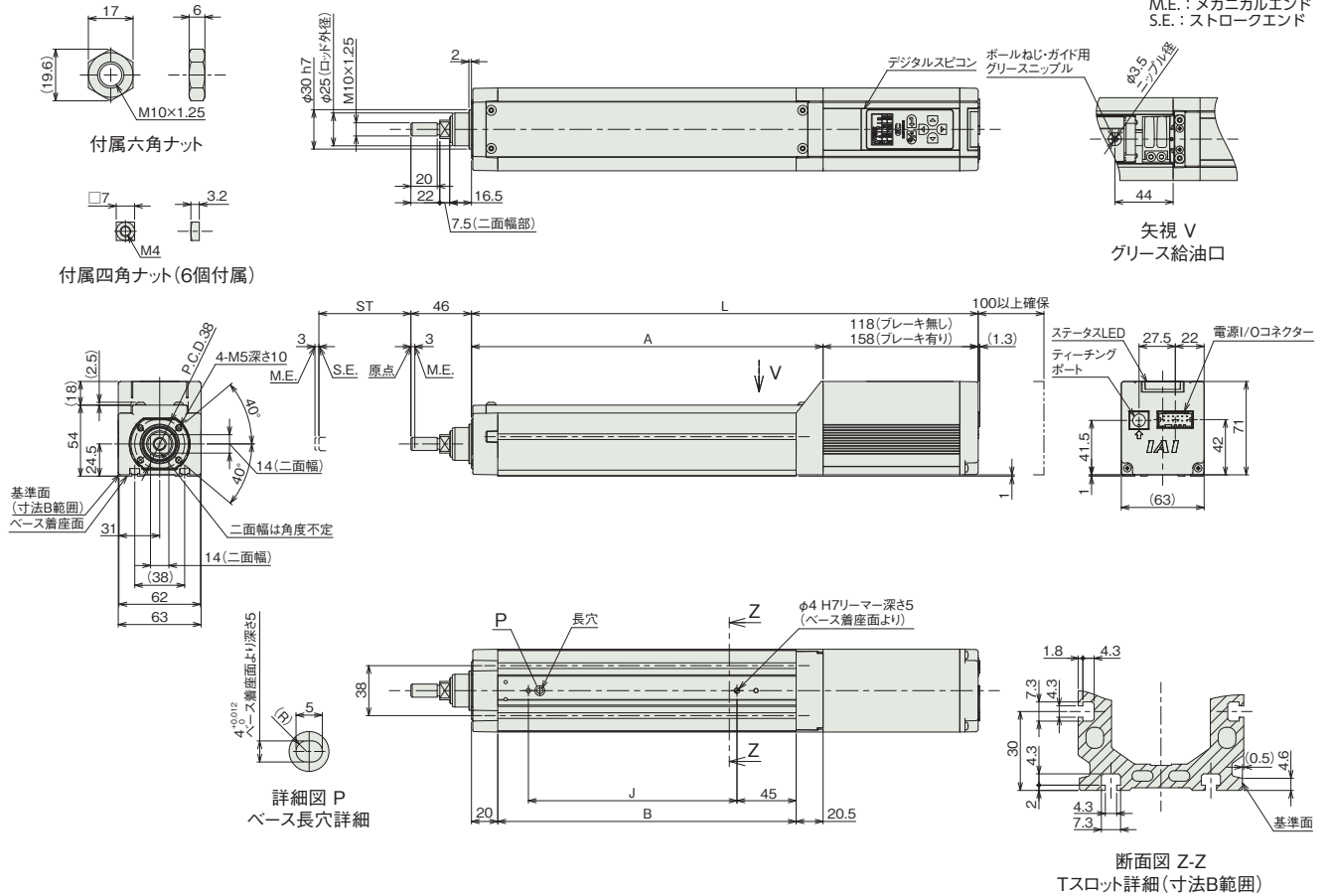
■ストローク別質量

ストローク		65	115	165	215	265	315
質量 (kg)	ブレーキ無し	1.7	2.0	2.2	2.5	2.7	3.0
	ブレーキ有り	1.9	2.2	2.4	2.7	3.0	3.2

うれしい10の
ポイント
アプリケーション
事例
選定
カタログの
見方
注意事項
アタッチメント
内蔵
コントローラー
制御関連機器

■EC-DRR6(デジタルスピコン付き)

(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。



■ストローク別寸法

ストローク		65	115	165	215	265	315
L	ブレーキ無し	335.5	385.5	435.5	485.5	535.5	585.5
	ブレーキ有り	375.5	425.5	475.5	525.5	575.5	625.5
A		217.5	267.5	317.5	367.5	417.5	467.5
B		177	227	277	327	377	427
J		100	150	200	250	300	350

■ストローク別質量

ストローク		65	115	165	215	265	315
質量 (kg)	ブレーキ無し	1.8	2.1	2.3	2.6	2.8	3.1
	ブレーキ有り	2.1	2.4	2.6	2.9	3.1	3.4

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-391ページをご確認ください。

EC-RR7

EC-DRR7

(デジタルスピコン付き)

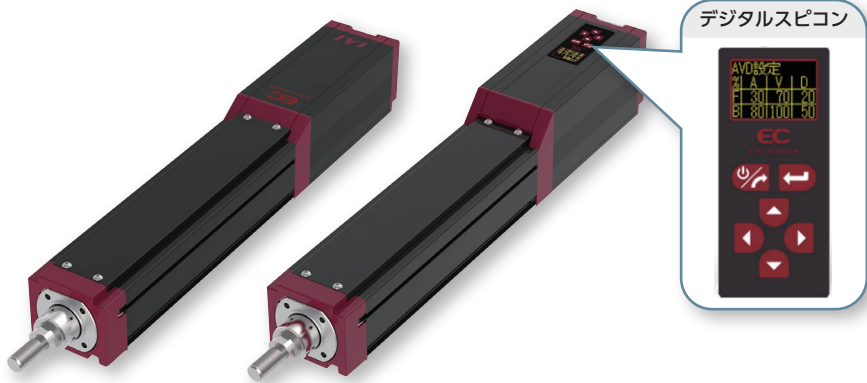
モーター
ストレート

本体幅
70
mm

24v
パルス
モーター

■型式項目

EC					
シリーズ	タイプ	リード	ストローク	電源・I/Oケーブル長 下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照	オプション 下記オプション 価格表参照
RR7	標準	S 24mm H 16mm	65 ? 65mm ? 315		
DRR7	デジタルスピコン	M 8mm L 4mm	315mm (50mm毎)		



RoHS
10

水平
天吊り

垂直

横立

**ラジアル荷重対応
ラジアルシリンダー®**

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	RR7	DRR7		RR7	DRR7
65	-	-	215	-	-
115	-	-	265	-	-
165	-	-	315	-	-

■オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様(注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
先端アダプター(フランジ)	FFA	2-375	-
フランジ(前)	FL	2-376	-
フート金具	FT	2-377	-
指定グリース塗布仕様	G5	2-381	-
先端アダプター(雌ねじ)	NFA	2-382	-
ナックルジョイント(注2)	NJ	2-383	-
ナックルジョイント +揺動受け金具(注2)	NJPB	2-384	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
クレビス金具(注2)	QR	2-385	-
クレビス金具 +揺動受け金具(注2)	QRPB	2-386	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
バッテリーレス アプリケーションエンコーダー仕様	WA	2-388	-
無線通信仕様	WL	2-388	-
無線軸動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様(ACR)選択時は、PNP仕様(PN)および電源2系統仕様(TMD2)を選択できません。
 (注2) クレビス金具(QRもしくはQRPB)とナックルジョイント(NJもしくはNJPB)は、セットでの購入となります。組付はお客様にてご対応ください。

POINT

選定上の注意

- (1) 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。省電力設定を有効にする場合は、メインスペックが変わりますので、詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) ラジアルシリンダーはガイドを内蔵しています。ロッドに作用するラジアル荷重についての詳細は 1-295 ページをご確認ください。
- (3) 水平可搬質量は、外付けガイドを併用した場合です。
- (4) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。
- (5) 使用周囲温度によって、デューティの制限が必要です。詳細は 1-280 ページをご参照ください。
- (6) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。

■電源・I/Oケーブル長価格表(標準価格)

■標準コネクターケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様(注4) (両端コネクター付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	- (注3)	-
1 ~ 3	1 ~ 3m	-	-
4 ~ 5	4 ~ 5m	-	-
6 ~ 7	6 ~ 7m	-	-
8 ~ 10	8 ~ 10m	-	-

(注3) 端子台コネクターのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。
 (注4) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

■4方向コネクターケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様(注5) (両端コネクター付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1 ~ S3	1 ~ 3m	-	-
S4 ~ S5	4 ~ 5m	-	-
S6 ~ S7	6 ~ 7m	-	-
S8 ~ S10	8 ~ 10m	-	-

(注5) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

■メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード (mm)	24	16	8	4	
	可搬質量	最大可搬質量 (kg) (省電力無効)	20	50	60	80
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg) (省電力有効)	18	40	50	55
		最高速度 (mm/s)	860	700	350	175
	速度/加減速度	最低速度 (mm/s)	30	20	10	5
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度 (G)	1	1	1	1
		最低速度 (mm/s)	30	20	10	5
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg) (省電力無効)	3	8	18	19
		最大可搬質量 (kg) (省電力有効)	3	5	17.5	19
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	640	560	350	175
		最低速度 (mm/s)	30	20	10	5
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度 (G)	0.5	0.5	0.5	0.5
押付け	押付け時最大推力 (N)	182	273	547	1094	
	押付け最高速度 (mm/s)	20	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力 (kgf)	3	8	18	19	
ストローク	最小ストローク (mm)	65	65	65	65	
	最大ストローク (mm)	315	315	315	315	
	ストロークピッチ (mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ12mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロストモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
リニアガイド	直動無限循環型
ロッド	φ30mm 材質: アルミ 硬質アルマイト処理
ロッド不回転精度 (注6)	0度
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター (□56)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注6) 無負荷時のロッド回転方向変位角です。

■速度・加速度別可搬質量表

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード24

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)				垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	20	18	15	12	3	3
200	20	18	15	12	3	3
400	20	14	12	8	3	3
420	17	12	10	6	3	3
600	14	6	5	4	3	2
640	5	3	2	1.5	2	1
800	5	1	1			
860	2	0.5				

リード16

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)				垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	50	40	35	30	8	8
140	50	40	35	30	8	8
280	50	35	25	20	7	7
420	25	18	14	10	4.5	4
560	10	5	3	2	2	1
700	2					

リード8

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)				垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	60	50	45	40	18	18
70	60	50	45	40	18	18
140	60	50	45	40	16	12
210	60	40	31	26	10	9
280	34	20	15	11	5	4
350	12	4	1		2	1

リード4

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)				垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	80	70	65	60	19	19
35	80	70	65	60	19	19
70	80	70	65	60	19	19
105	80	60	50	40	18	18
140	50	30	20	15	12	10
175	15				2	

■省電力設定有効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード24

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)			垂直
	0.3	0.7	0.3	0.3
0	18	9.5	3	
200	18	9.5	3	
420	10	5	1.5	
600	1			

リード16

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)			垂直
	0.3	0.7	0.3	0.3
0	40	25	5	
140	40	25	5	
280	18	12	2	
420	1.5	1		

リード8

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)			垂直
	0.3	0.7	0.3	0.3
0	50	30	17.5	
70	50	30	17.5	
140	50	30	7	
210	14	7	2	

リード4

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)			垂直
	0.3	0.7	0.3	0.3
0	55	50	19	
35	55	50	19	
70	55	50	13	
105	30	15	2	

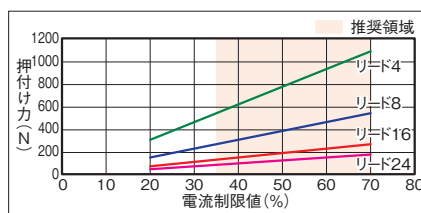
■ストロークと最高速度

リード (mm)	省電力設定	65~215 (50mm毎)	265 (mm)	315 (mm)
24	無効	860<640>		
	有効	600<420>		
16	無効	700<560>		
	有効	420<280>		
8	無効		350	
	有効		210	
4	無効		175	
	有効		105	

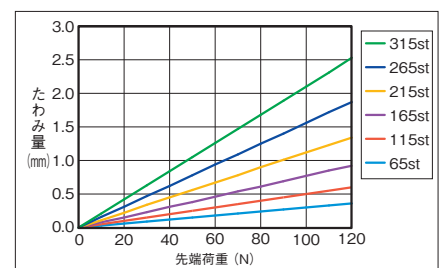
(単位はmm/s)

(注) < >内は垂直使用の場合です。

■押付け力と電流制限値の相関図



■ロッドたわみ量 (参考値)



うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

寸法図

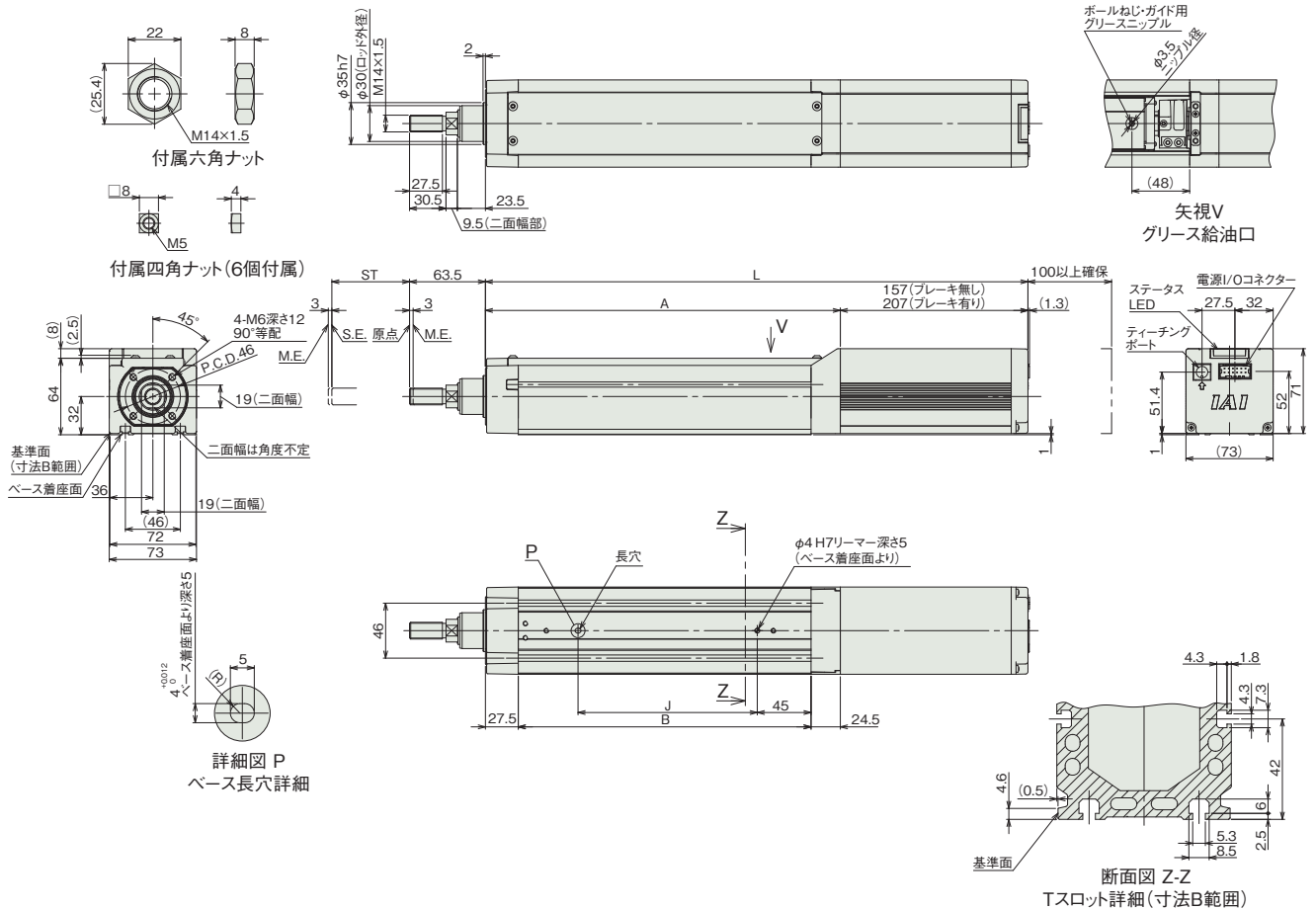
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

■EC-RR7

(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク		65	115	165	215	265	315
L	ブレーキ無し	404	454	504	554	604	654
	ブレーキ有り	454	504	554	604	654	704
A		247	297	347	397	447	497
B		195	245	295	345	395	445
J		100	150	200	250	300	350

■ストローク別質量

ストローク		65	115	165	215	265	315
質量 (kg)	ブレーキ無し	3.7	4.1	4.4	4.8	5.2	5.5
	ブレーキ有り	4.3	4.6	5.0	5.3	5.7	6.1

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

コントローラー
内蔵

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

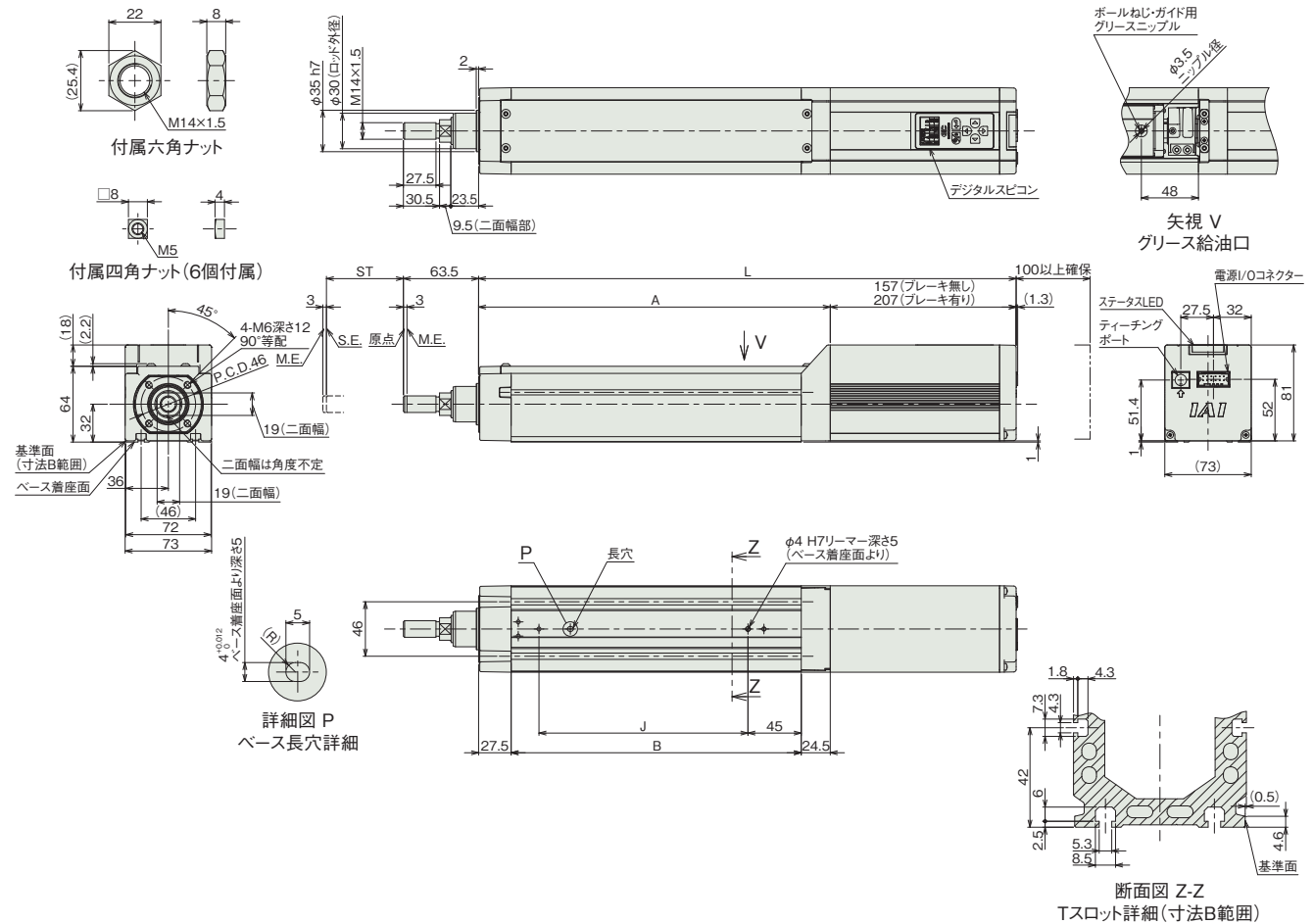
クリーン

防塵防滴

オプション

■EC-DRR7〈デジタルスピコン付き〉

(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。



■ストローク別寸法

L	ストローク	65	115	165	215	265	315
		ブレーキ無し	404	454	504	554	604
	ブレーキ有り	454	504	554	604	654	704
	A	247	297	347	397	447	497
	B	195	245	295	345	395	445
	J	100	150	200	250	300	350

■ストローク別質量

質量 (kg)	ストローク	65	115	165	215	265	315
		ブレーキ無し	3.8	4.2	4.5	4.9	5.2
	ブレーキ有り	4.4	4.8	5.1	5.5	5.9	6.2

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-391ページをご確認ください。

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

コントローラー
内蔵

制御関連機器

スライダ

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

EC-RR6□AH

EC-DRR6□AH

(デジタルスピコン付き)

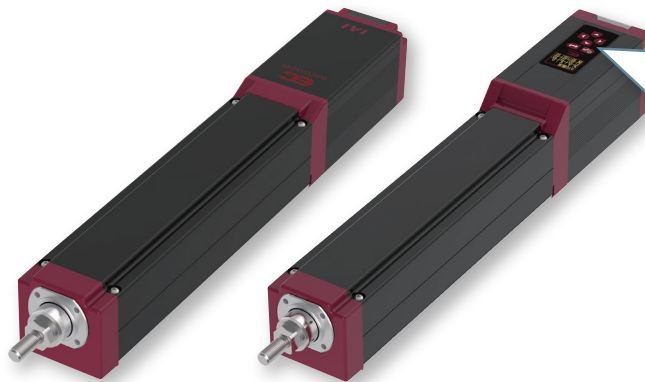
モーター
ストレート

本体幅
60mm

24V
パルス
モーター

型式項目

EC			AH			
シリーズ	タイプ	リード	仕様	ストローク	電源・I/Oケーブル長 下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照	オプション 下記オプション 価格表参照
RR6	標準	S 20mm	AH 高剛性	50 550		
DRR6	デジタルスピコン	H 12mm M 6mm L 3mm		50mm 550mm (50mm毎)		



CE RoHS 10

水平 垂直 横立 天吊り

ラジアル荷重対応
ラジアルシリンダー®

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	RR6□AH	DRR6□AH		RR6□AH	DRR6□AH
50	-	-	350	-	-
100	-	-	400	-	-
150	-	-	450	-	-
200	-	-	500	-	-
250	-	-	550	-	-
300	-	-			

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様 (注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
先端アダプター (フランジ)	FFA	2-375	-
フランジ (前)	FL	2-376	-
指定グリース塗布仕様	G5	2-381	-
先端アダプター (雌ねじ)	NFA	2-382	-
ナックルジョイント (注2)	NJ	2-383	-
ナックルジョイント + 揺動受け金具 (注2)	NJPB	2-384	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
クレビス金具 (注2)	QR	2-385	-
クレビス金具 + 揺動受け金具 (注2)	QRPB	2-386	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
バッテリーレス	WA	2-388	-
アブソリュートエンコーダー仕様	WA	2-388	-
無線通信仕様	WL	2-388	-
無線軸動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様 (ACR) 選択時は、PNP仕様 (PN) および電源2系統仕様 (TMD2) を選択できません。
 (注2) ストローク50~400mmの場合のみ選択できます。クレビス金具 (QRもしくはQRPB) とナックルジョイント (NJもしくはNJPB) は、セットでの購入となります。組付けはお客様にてご対応ください。

POINT
選定上の注意

- 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。省電力設定を有効にする場合は、メインスペックが変わりますので、詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- ラジアルシリンダーはガイドを内蔵しています。ロッドに作用するラジアル荷重についての詳細は 1-295 ページをご確認ください。
- 水平可搬質量は、外付けガイドを併用した場合です。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は 1-269 ページをご確認ください。
- 使用周囲温度によって、デューティの制限が必要です。詳細は 1-280 ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。

電源・I/Oケーブル長価格表 (標準価格)

標準コネクターケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様 (注4) (両端コネクター付き)
		CB-EC-PW BIO□□□-RB付属	CB-REC-PW BIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	- (注3)	-
1~3	1~3m	-	-
4~5	4~5m	-	-
6~7	6~7m	-	-
8~10	8~10m	-	-

(注3) 端子台コネクターのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。
 (注4) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

4方向コネクターケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様 (注5) (両端コネクター付き)
		CB-EC2-PW BIO□□□-RB付属	CB-REC2-PW BIO□□□-RB付属
S1~S3	1~3m	-	-
S4~S5	4~5m	-	-
S6~S7	6~7m	-	-
S8~S10	8~10m	-	-

(注5) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

うれしい10のポイント
 アプリケーション事例
 選定
 カタログの見方
 注意事項
 アクチュエーター
 コントローラー
 制御関連機器
 スライダー
 ロッド/ラジアルシリンダー
 テーブル
 グリッパー
 ローター
 ストッパー
 クリーン
 防塵防滴
 オプション

■メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	20	12	6	3	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg) (省電力無効)	6	25	40	60
		最大可搬質量(kg) (省電力有効)	6	25	40	40
	最高速度(mm/s)	800	700	450	225	
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	25	15	8	4
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg) (省電力無効)	1.5	4	10	20
		最大可搬質量(kg) (省電力有効)	1	4	10	20
	最高速度(mm/s)	800	700	450	225	
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	25	15	8	4
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
押付け	押付け時最大推力(N)	67	112	224	449	
	押付け最高速度(mm/s)	20	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力(kgf)	1.5	4	10	20	
ストローク	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	550	550	550	550	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ10mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロストモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
リニアガイド	直動無限循環型
ロッド	φ25mm 材質: アルミ 硬質アルマイト処理
ロッド不回転精度(注6)	0度
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター(□42)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注6) 無負荷時のロッド回転方向変位角です。

■速度・加速度別可搬質量表

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード20

姿勢	水平		垂直	
	速度(mm/s)			
0	6	6	5	5
160	6	6	5	5
320	6	6	5	5
480	6	6	5	5
640	6	4	3	2
800	4	3		1

リード12

姿勢	水平			垂直		
	速度(mm/s)					
0	25	18	16	12	4	4
100	25	18	16	12	4	4
200	25	18	16	10	4	4
400	20	14	10	6	4	4
500	15	8	6	4	3.5	3
700	6	2			2	1

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

リード6

姿勢	水平			垂直		
	速度(mm/s)					
0	40	35	30	25	10	10
50	40	35	30	25	10	10
100	40	35	30	25	10	10
200	40	30	25	20	10	10
250	40	27.5	22.5	18	9	8
350	30	14	12	10	5	5
400	18	10	6	5	3	3
450	8	3			2	1

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

リード3

姿勢	水平			垂直		
	速度(mm/s)					
0	60	50	45	40	20	20
50	60	50	45	40	20	20
100	60	50	45	40	20	20
125	60	50	40	30	10	10
175	40	35	25	20	6	5
200	35	30	20	14	5	4.5
225	16	16	10	6	5	4

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

■省電力設定有効 可搬質量の単位はkgです。

リード20

姿勢	水平		垂直	
	速度(mm/s)			
0	6	5	1	
160	6	5	1	
320	6	5	1	
480	4	3	1	
640	3	1	0.5	

リード12

姿勢	水平		垂直	
	速度(mm/s)			
0	25	10	4	
100	25	10	4	
200	25	10	4	
300	20	8	3	
400	10	5	2	
500	5	2	1	

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

リード6

姿勢	水平		垂直	
	速度(mm/s)			
0	40	20	10	
50	40	20	10	
100	40	20	10	
150	40	20	8	
200	35	18	5	
250	10	6	3	

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

リード3

姿勢	水平		垂直	
	速度(mm/s)			
0	40	25	20	
25	40	25	20	
50	40	25	20	
75	40	25	12	
100	40	25	9	
125	40	25	5	

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

<「G5」(指定グリース塗布仕様)オプション選択時の注意事項>

環境温度10℃以下で使用する場合は、下記の速度以下でご使用ください。

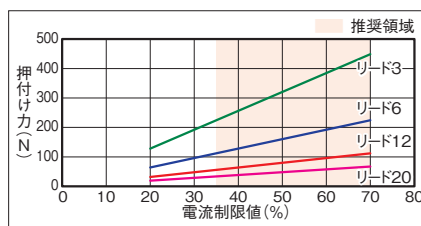
- ・リード12 : 400mm/s以下
- ・リード6 : 200mm/s以下
- ・リード3 : 100mm/s以下

■ストロークと最高速度

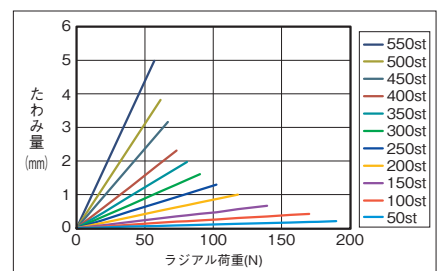
リード(mm)	省電力設定	50~550(50mm毎)
20	無効	800
	有効	640
12	無効	700
	有効	500
6	無効	450
	有効	250
3	無効	225
	有効	125

(単位はmm/s)

■押付け力と電流制限値の相関図



■ロッドたわみ量(参考値)



寸法図

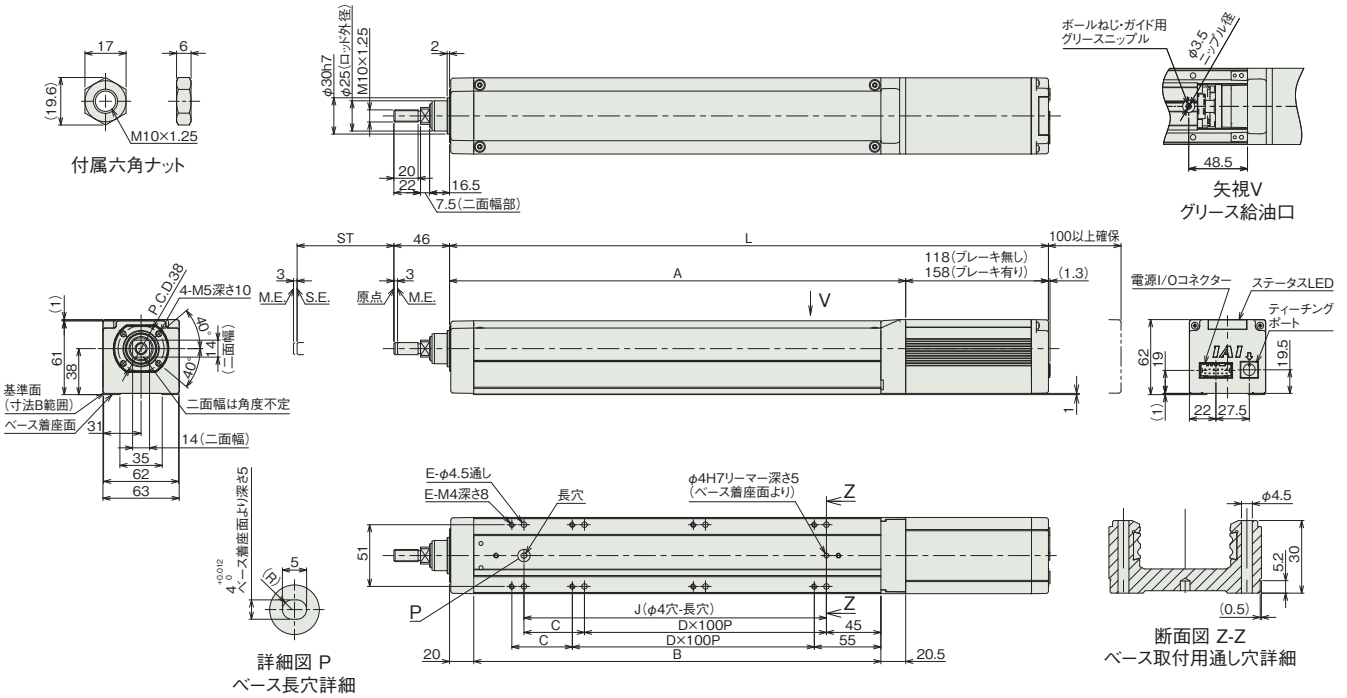
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

■EC-RR6□AH

(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	
L	ブレーキ無し	345	395	445	495	545	595	645	695	745	795	845
	ブレーキ有り	385	435	485	535	585	635	685	735	785	835	885
A	227	277	327	377	427	477	527	577	627	677	727	
B	186.5	236.5	286.5	336.5	386.5	436.5	486.5	536.5	586.5	636.5	686.5	
C	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	
D	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	
E	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	
J	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	

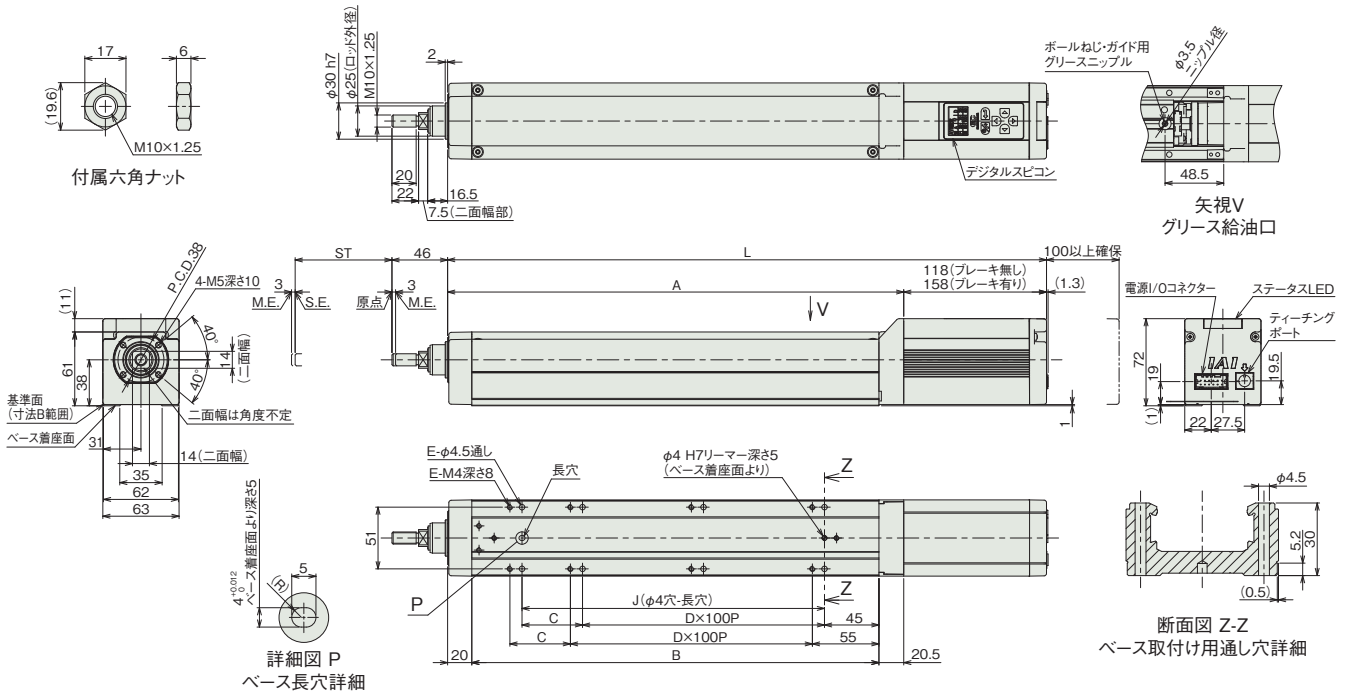
■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	
質量 (kg)	ブレーキ無し	2	2.2	2.5	2.8	3	3.3	3.6	3.8	4.1	4.4	4.7
	ブレーキ有り	2.3	2.5	2.8	3.1	3.3	3.6	3.9	4.1	4.4	4.6	4.9

うれしい10のポイント
アプリケーション事例
選定
カタログの見方
注意事項
アクチュエーター
コントローラー
制動関連機器

■EC-DRR6□AH(デジタルスピコン付き)

(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。



うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

コントローラー

制御関連機器

■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	
L	ブレーキ無し	345	395	445	495	545	595	645	695	745	795	845
	ブレーキ有り	385	435	485	535	585	635	685	735	785	835	885
A	227	277	327	377	427	477	527	577	627	677	727	
B	186.5	236.5	286.5	336.5	386.5	436.5	486.5	536.5	586.5	636.5	686.5	
C	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	
D	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	
E	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	
J	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	
質量 (kg)	ブレーキ無し	2.1	2.3	2.6	2.9	3.1	3.4	3.7	3.9	4.2	4.4	4.7
	ブレーキ有り	2.4	2.6	2.9	3.2	3.4	3.7	4.0	4.2	4.5	4.7	5

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-391ページをご確認ください。

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

EC-RR6X□AH

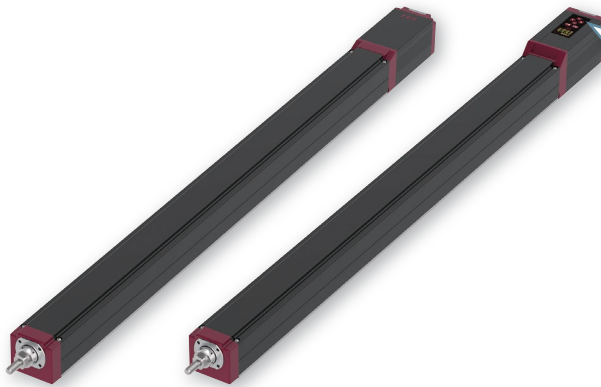
EC-DRR6X□AH

(デジタルスピコン付き)



■型式項目

EC	シリーズ	タイプ	リード	仕様	ストローク	電源・I/Oケーブル長 下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照	オプション 下記オプション 価格表参照
	RR6X DRR6X	標準 デジタルスピコン	S 20mm H 12mm M 6mm L 3mm	AH 高剛性	600 1000		



ラジアル荷重対応
ラジアルシリンダー®

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	RR6X□AH	DRR6X□AH		RR6X□AH	DRR6X□AH
600	-	-	850	-	-
650	-	-	900	-	-
700	-	-	950	-	-
750	-	-	1000	-	-
800	-	-			

■オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様(注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
先端アダプター(フランジ)	FFA	2-375	-
フランジ(前)	FL	2-376	-
指定グリース塗布仕様	G5	2-381	-
先端アダプター(雌ねじ)	NFA	2-382	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
バッテリーレス	WA	2-388	-
アブソリュートエンコーダー仕様	WL	2-388	-
無線通信仕様	WL	2-388	-
無線軸動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様(ACR)選択時は、PNP仕様(PN)および電源2系統仕様(TMD2)を選択できません。

POINT
選定上の注意

- 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。省電力設定を有効にする場合は、メインスペックが変わりますので、詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- ラジアルシリンダーはガイドを内蔵しています。ロッドに作用するラジアル荷重についての詳細は 1-295 ページをご確認ください。
- 水平可搬質量は、外付けガイドを併用した場合です。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は 1-269 ページをご確認ください。ロッドのたわみにより押付けがばらつく可能性があります。押付けで使用の場合は、外付けガイドを取付けてください。
- 使用周囲温度によって、デューティの制限が必要です。詳細は 1-280 ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- 揺動動作での使用はできません。

■電源・I/Oケーブル長価格表(標準価格)

■標準コネクターケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様(注3) (両端コネクター付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	- (注2)	-
1~3	1~3m	-	-
4~5	4~5m	-	-
6~7	6~7m	-	-
8~10	8~10m	-	-

(注2) 端子台コネクターのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。
(注3) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
(注) ロボットケーブルです。

■4方向コネクターケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様(注4) (両端コネクター付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1~S3	1~3m	-	-
S4~S5	4~5m	-	-
S6~S7	6~7m	-	-
S8~S10	8~10m	-	-

(注4) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
(注) ロボットケーブルです。

うれしい10のポイント
アプリケーション事例
選定
カタログの
見方
注意事項
アフターユエーター
内蔵
コントローラー
制御関連機器
スライダー
ロッド/ラジアルシリンダー
テーブル
グリッパー
ロータリー
ストッパー
クリーン
防塵防滴
オプション

■メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	20	12	6	3	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg) (省電力無効)	6	25	40	60
		最大可搬質量(kg) (省電力有効)	6	25	40	40
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	800	700	330	145
		最低速度(mm/s)	25	15	8	4
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度(G)	1	1	1	1
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg) (省電力無効)	1.5	4	10	20
		最大可搬質量(kg) (省電力有効)	1	4	10	20
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	800	700	330	145
		最低速度(mm/s)	25	15	8	4
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度(G)	0.5	0.5	0.5	0.5
押付け	押付け時最大推力(N)	67	112	224	449	
	押付け最高速度(mm/s)	20	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力(kgf)	1.5	4	10	20	
ストローク	最小ストローク(mm)	600	600	600	600	
	最大ストローク(mm)	1000	1000	1000	1000	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ10mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロストモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
リニアガイド	直動無限循環型
ロッド	φ25mm 材質: アルミ 硬質アルマイト処理
ロッド不回転精度(注5)	0度
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター(□42)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注5) 無負荷時のロッド回転方向変位角です。

■速度・加速度別可搬質量表

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード20

姿勢	水平						垂直					
	速度(mm/s)						加速度(G)					
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	6	6	5	5	1.5	1.5						
160	6	6	5	5	1.5	1.5						
320	6	6	5	3	1.5	1.5						
480	6	6	3	2	1.5	1.5						
640	6	4	2		1	1						
800	4	3				0.5						

リード12

姿勢	水平						垂直					
	速度(mm/s)						加速度(G)					
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	25	18	16	12	4	4						
100	25	18	16	12	4	4						
200	23	18	16	10	4	4						
400	20	14	10	6	4	4						
500	15	8	6	2	3	2.5						
700	6	2				0.5						

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

リード6

姿勢	水平						垂直					
	速度(mm/s)						加速度(G)					
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	40	35	30	25	10	10						
50	40	35	30	25	10	10						
100	40	35	30	25	10	10						
200	40	30	25	20	10	10						
250	40	27.5	22.5	18	9	8						
330	29	14	10	6	5	4						

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

リード3

姿勢	水平						垂直					
	速度(mm/s)						加速度(G)					
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	60	50	45	40	20	20						
50	60	50	45	40	20	20						
100	60	50	45	40	20	20						
125	60	50	40	30	10	10						
145	40	35	25	20	6	5						

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

■省電力設定有効 可搬質量の単位はkgです。

リード20

姿勢	水平			垂直		
	速度(mm/s)			加速度(G)		
	0.3	0.7	0.3	0.3	0.7	0.3
0	6	5	1			
160	6	5	1			
320	6	5	1			
480	4	3	1			
640	3	1	0.5			

リード12

姿勢	水平			垂直		
	速度(mm/s)			加速度(G)		
	0.3	0.7	0.3	0.3	0.7	0.3
0	25	10	4			
100	25	10	4			
200	25	10	4			
280	20	8	3			
400	10	5	2			
500	5	2	1			

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

リード6

姿勢	水平			垂直		
	速度(mm/s)			加速度(G)		
	0.3	0.7	0.3	0.3	0.7	0.3
0	40	20	10			
50	40	20	10			
100	40	20	10			
150	40	20	8			
200	35	18	5			
250	10	6	3			

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

リード3

姿勢	水平			垂直		
	速度(mm/s)			加速度(G)		
	0.3	0.7	0.3	0.3	0.7	0.3
0	40	25	20			
25	40	25	20			
50	40	25	20			
100	40	25	12			
125	40	25	5			

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

<「G5」(指定グリス塗布仕様)オプション選択時の注意事項>

環境温度10℃以下で使用する場合は、下記の速度以下でご使用ください。

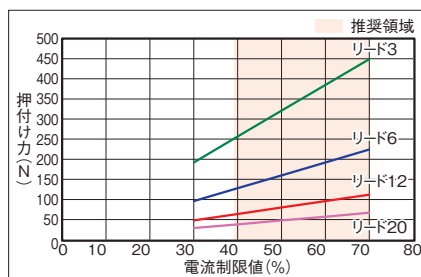
- ・リード12 : 400mm/s以下
- ・リード6 : 200mm/s以下
- ・リード3 : 100mm/s以下

■ストロークと最高速度

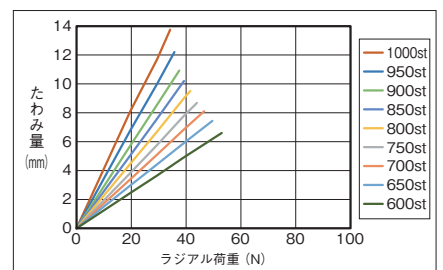
リード(mm)	省電力設定	600~1000 (50mm毎)
20	無効	800
	有効	640
12	無効	700
	有効	500
6	無効	330
	有効	250
3	無効	145
	有効	125

(単位はmm/s)

■押付け力と電流制限値の相関図



■ロッドたわみ量(参考値)



うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

寸法図

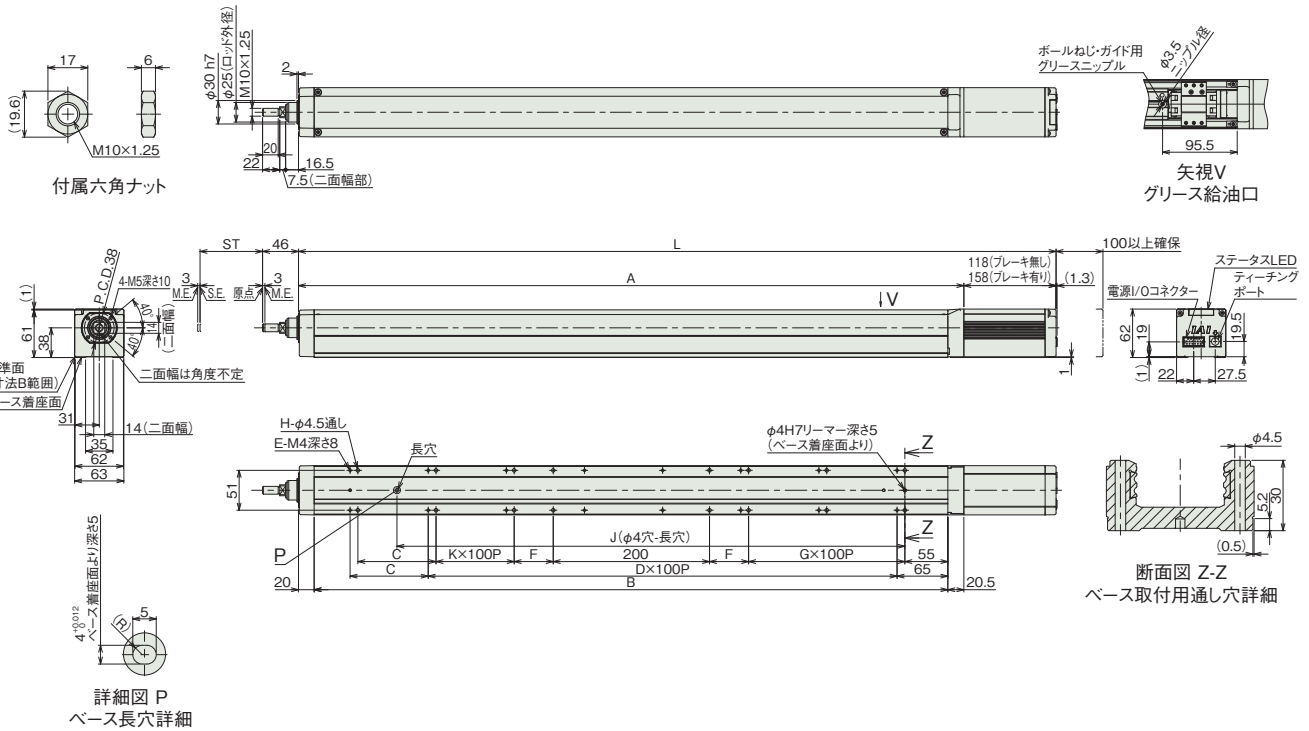
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

■EC-RR6X□AH

(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク		600	650	700	750	800	850	900	950	1000
L	ブレーキ無し	969.5	1019.5	1069.5	1119.5	1169.5	1219.5	1269.5	1319.5	1369.5
	ブレーキ有り	1009.5	1059.5	1109.5	1159.5	1209.5	1259.5	1309.5	1359.5	1409.5
A		851.5	901.5	951.5	1001.5	1051.5	1101.5	1151.5	1201.5	1251.5
B		811	861	911	961	1011	1061	1111	1161	1211
C		100	50	100	50	100	50	100	50	100
D		6	7	7	8	8	9	9	10	10
E		16	18	18	20	20	22	22	24	24
F		50	0	0	50	50	0	0	50	50
G		2	3	3	3	3	4	4	4	4
H		16	16	16	20	20	20	20	24	24
J		650	700	750	800	850	900	950	1000	1050
K		1	2	2	2	2	3	3	3	3

■ストローク別質量

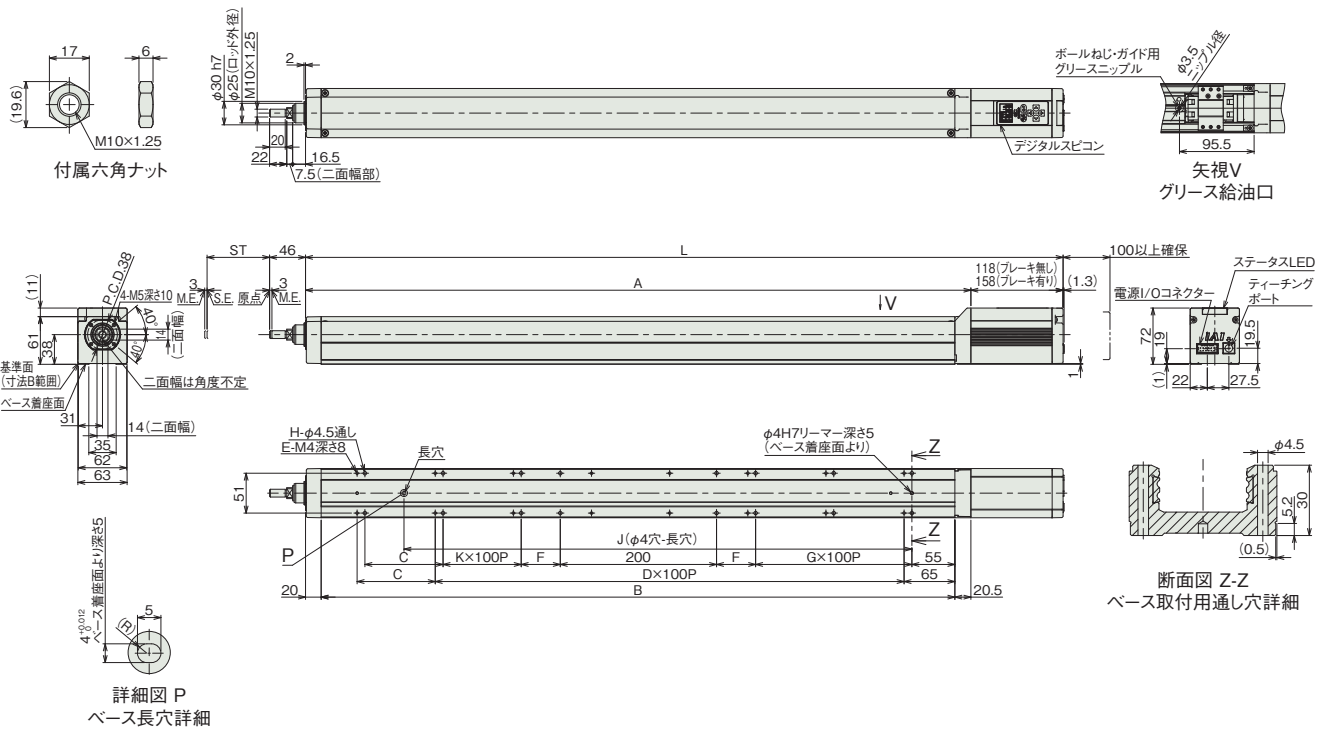
ストローク		600	650	700	750	800	850	900	950	1000
質量 (kg)	ブレーキ無し	5.6	5.9	6.2	6.5	6.8	7	7.3	7.6	7.9
	ブレーキ有り	5.9	6.2	6.5	6.8	7.1	7.3	7.6	7.9	8.2

うれしい10のポイント
アプリケーション事例
選定
カタログの
見方
注意事項
アクセサリ
コントローラー
内蔵
制御関連機器

■EC-DRR6X□AH(デジタルスピコン付き)

(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。

ST : ストローク
M.E. : メカニカルエンド
S.E. : ストロークエンド



■ストローク別寸法

	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	
L	ストローク	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
	ブレーキ無し	969.5	1019.5	1069.5	1119.5	1169.5	1219.5	1269.5	1319.5	1369.5
	ブレーキ有り	1009.5	1059.5	1109.5	1159.5	1209.5	1259.5	1309.5	1359.5	1409.5
A	851.5	901.5	951.5	1001.5	1051.5	1101.5	1151.5	1201.5	1251.5	
B	811	861	911	961	1011	1061	1111	1161	1211	
C	100	50	100	50	100	50	100	50	100	
D	6	7	7	8	8	9	9	10	10	
E	16	18	18	20	20	22	22	24	24	
F	50	0	0	50	50	0	0	50	50	
G	2	3	3	3	3	4	4	4	4	
H	16	16	16	20	20	20	20	24	24	
J	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	
K	1	2	2	2	2	3	3	3	3	

■ストローク別質量

	ストローク	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
質量 (kg)	ブレーキ無し	5.7	6	6.3	6.6	6.9	7.1	7.4	7.7	8
	ブレーキ有り	6	6.3	6.6	6.9	7.2	7.4	7.7	8	8.3

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-391ページをご確認ください。

EC-RR7□AH

EC-DRR7□AH

(デジタルスピコン付き)

モーター
ストレート

本体幅
70mm

24V
パルス
モーター

■型式項目

EC				AH					
シリーズ	タイプ	リード	仕様	ストローク	電源・I/Oケーブル長 下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照	オプション 下記オプション 価格表参照			
RR7	標準	S 24mm	高剛性	50 700					
DRR7	デジタルスピコン	H 16mm M 8mm L 4mm		50mm 700mm (50mm毎)					



CE RoHS 10

水平 垂直 横立 天吊り

ラジアル荷重対応
ラジアルシリンダー®

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	RR7□AH	DRR7□AH		RR7□AH	DRR7□AH
50	-	-	400	-	-
100	-	-	450	-	-
150	-	-	500	-	-
200	-	-	550	-	-
250	-	-	600	-	-
300	-	-	650	-	-
350	-	-	700	-	-

■オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様(注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
先端アダプター(フランジ)	FFA	2-375	-
フランジ(前)	FL	2-376	-
指定グリース塗布仕様	G5	2-381	-
先端アダプター(雌ねじ)	NFA	2-382	-
ナックルジョイント(注2)	NJ	2-383	-
ナックルジョイント + 揺動受け金具(注2)	NJPB	2-384	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
クレビス金具(注2)	QR	2-385	-
クレビス金具 + 揺動受け金具(注2)	QRPB	2-386	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
バッテリーレス アナリュートエンコーダ仕様	WA	2-388	-
無線通信仕様	WL	2-388	-
無線軸動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様(ACR)選択時は、PNP仕様(PN)および電源2系統仕様(TMD2)を選択できません。
(注2) ストローク50~500mmの場合のみ選択できます。クレビス金具(QRもしくはQRPB)とナックルジョイント(NJもしくはNJPB)は、セットでの購入となります。組付けはお客様にてご対応ください。

POINT
選定上の注意

- 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。省電力設定を有効にする場合は、メインスペックが変わりますので、詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- ラジアルシリンダーはガイドを内蔵しています。ロッドに作用するラジアル荷重についての詳細は1-295ページをご確認ください。
- 水平可搬質量は、外付けガイドを併用した場合です。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は1-269ページをご確認ください。
- 使用周囲温度によって、デューティの制限が必要です。詳細は1-280ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。

■電源・I/Oケーブル長価格表(標準価格)

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様(注4) (両端コネクター付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	- (注3)	-
1~3	1~3m	-	-
4~5	4~5m	-	-
6~7	6~7m	-	-
8~10	8~10m	-	-

(注3) 端子台コネクターのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。
(注4) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
(注) ロボットケーブルです。

■4方向コネクターケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様(注5) (両端コネクター付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1~S3	1~3m	-	-
S4~S5	4~5m	-	-
S6~S7	6~7m	-	-
S8~S10	8~10m	-	-

(注5) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
(注) ロボットケーブルです。

■メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード (mm)	24	16	8	4	
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg) (省電力無効)	20	50	60	80
		最大可搬質量 (kg) (省電力有効)	18	40	50	55
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	860	700	350	175
		最低速度 (mm/s)	30	20	10	5
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.3
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg) (省電力無効)	3	8	18	28
		最大可搬質量 (kg) (省電力有効)	3	5	17.5	26
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	640	560	350	175
		最低速度 (mm/s)	30	20	10	5
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.3
押付け	押付け時最大推力 (N)	182	273	547	1094	
	押付け最高速度 (mm/s)	20	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁動作電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力 (kgf)	3	8	18	28	
ストローク	最小ストローク (mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク (mm)	700	700	700	700	
	ストロークピッチ (mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ12mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロストモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
リニアガイド	直動無限循環型
ロッド	φ30mm 材質:アルミ 硬質アルマイト処理
ロッド不回転精度 (注6)	0度
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター (□56)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注6) 無負荷時のロッド回転方向変位角です。

■速度・加速度別可搬質量表

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード24

姿勢	水平						垂直					
	速度 (mm/s)		加速度 (G)				速度 (mm/s)		加速度 (G)			
0	20	18	15	12	3	3						
200	20	18	15	12	3	3						
400	20	14	12	8	3	3						
420	17	12	10	6	3	3						
600	14	6	5	4	3	2						
640	5	3	2	1.5	2	1						
800	5	1	1									
860	2	0.5										

リード16

姿勢	水平						垂直					
	速度 (mm/s)		加速度 (G)				速度 (mm/s)		加速度 (G)			
0	50	40	35	30	8	8						
140	50	40	35	30	8	8						
280	50	35	25	20	7	7						
420	25	18	14	10	4.5	4						
560	10	5	3	2	2	1						
700	2											

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

リード8

姿勢	水平						垂直					
	速度 (mm/s)		加速度 (G)				速度 (mm/s)		加速度 (G)			
0	60	50	45	40	18	18						
70	60	50	45	40	18	18						
140	60	50	45	40	16	12						
210	60	40	31	26	10	9						
280	34	20	15	11	5	4						
350	12	4	1		2	1						

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

リード4

姿勢	水平						垂直					
	速度 (mm/s)		加速度 (G)				速度 (mm/s)		加速度 (G)			
0	80	70	65	60	28	28						
35	80	70	65	60	28	28						
70	80	70	65	60	28	28						
105	80	60	50	40	18	18						
140	50	30	20	15	12	10						
175	15				2							

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

■省電力設定有効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード24

姿勢	水平			垂直		
	速度 (mm/s)		加速度 (G)	速度 (mm/s)		加速度 (G)
0	18	9.5	3			
200	18	9.5	3			
420	10	5	1.5			
630	1					

リード16

姿勢	水平			垂直		
	速度 (mm/s)		加速度 (G)	速度 (mm/s)		加速度 (G)
0	40	25	5			
140	40	25	5			
280	18	12	2			
420	1.5	1				

リード8

姿勢	水平			垂直		
	速度 (mm/s)		加速度 (G)	速度 (mm/s)		加速度 (G)
0	50	30	17.5			
70	50	30	17.5			
140	50	30	7			
210	14	7	2			

リード4

姿勢	水平			垂直		
	速度 (mm/s)		加速度 (G)	速度 (mm/s)		加速度 (G)
0	55	50	26			
35	55	50	26			
70	55	50	13			
105	30	15	2			

<「G5」(指定グリース塗布仕様)オプション選択時の注意事項>

環境温度10℃以下で使用する場合は、下記の速度以下でご使用ください。

- ・リード16 : 560mm/s以下
- ・リード8 : 280mm/s以下
- ・リード4 : 140mm/s以下

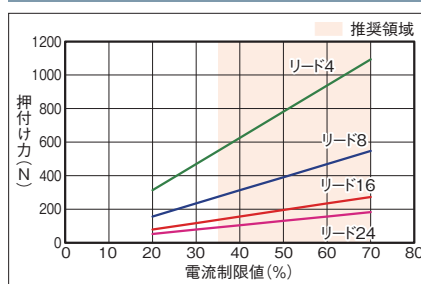
■ストロークと最高速度

リード (mm)	省電力設定	50~700 (50mm毎)
24	無効	860<640>
	有効	630<420>
16	無効	700<560>
	有効	420<280>
8	無効	350
	有効	210
4	無効	175
	有効	105

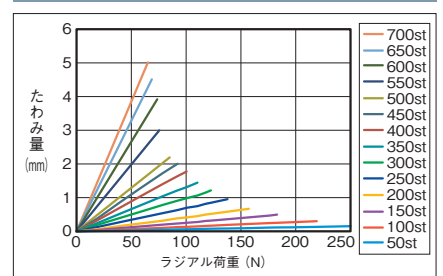
(注) < >内は垂直使用の場合です。

(単位はmm/s)

■押付け力と電流制限値の相関図



■ロッドたわみ量 (参考値)



うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

寸法図

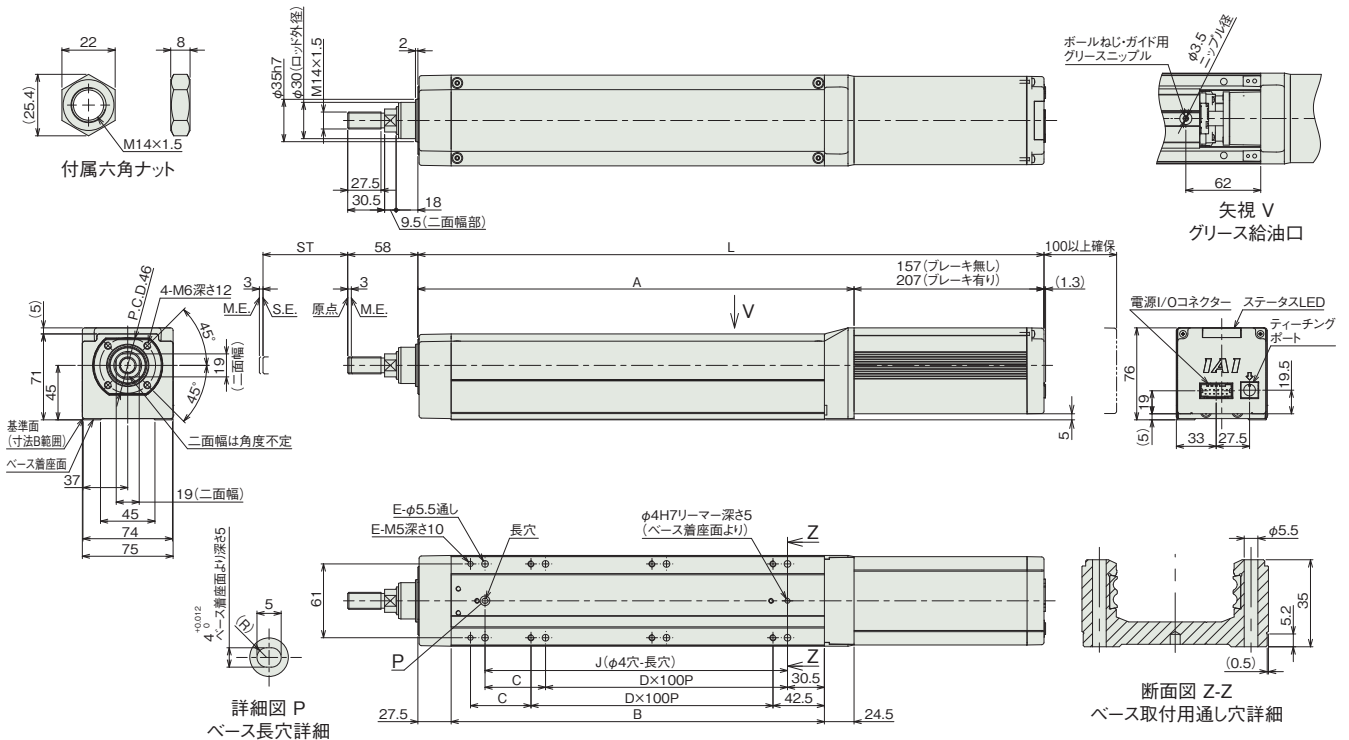
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

■EC-RR7□AH

(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	
L	ブレーキ無し	417.5	467.5	517.5	567.5	617.5	667.5	717.5	767.5	817.5	867.5	917.5	967.5	1017.5	1067.5
	ブレーキ有り	467.5	517.5	567.5	617.5	667.5	717.5	767.5	817.5	867.5	917.5	967.5	1017.5	1067.5	1117.5
A	260.5	310.5	360.5	410.5	460.5	510.5	560.5	610.5	660.5	710.5	760.5	810.5	860.5	910.5	
B	208.5	258.5	308.5	358.5	408.5	458.5	508.5	558.5	608.5	658.5	708.5	758.5	808.5	858.5	
C	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	
D	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	
E	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	
J	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	

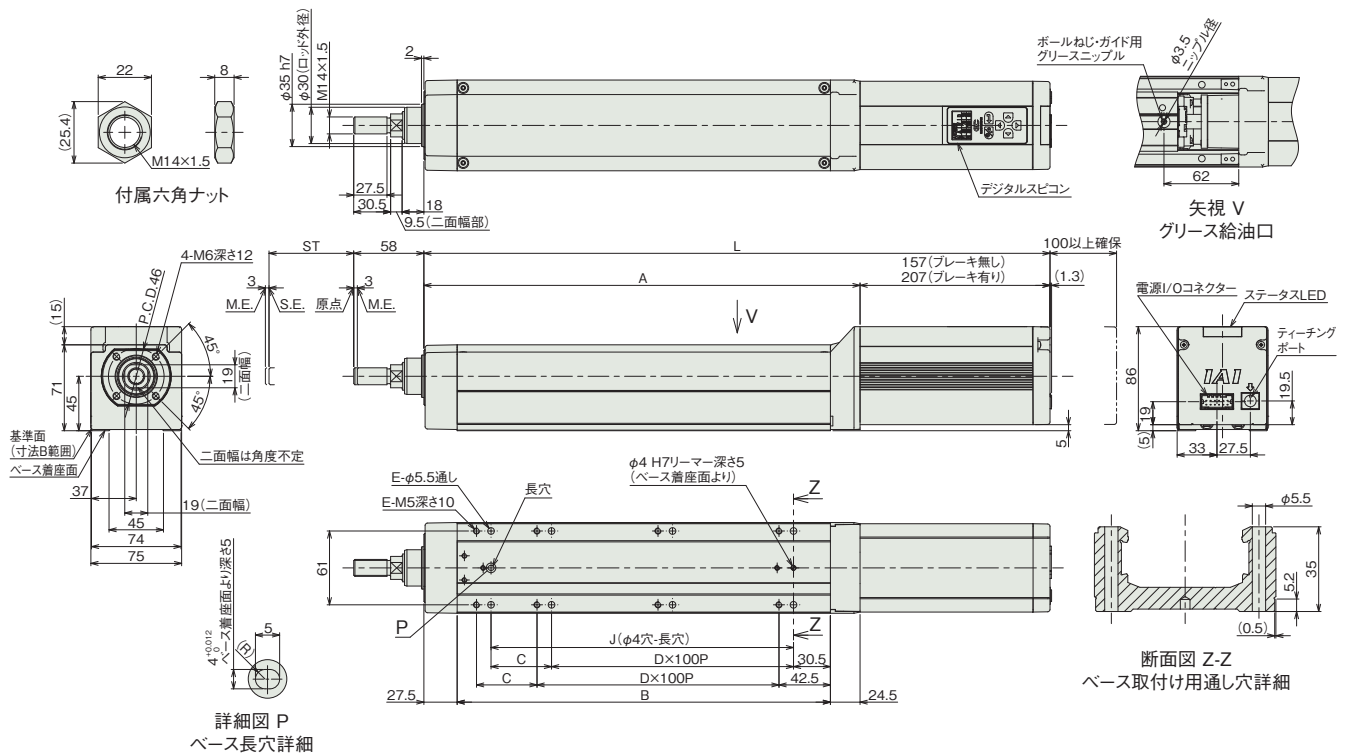
■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	
質量 (kg)	ブレーキ無し	4	4.4	4.7	5	5.4	5.7	6	6.4	6.7	7	7.5	7.8	8.2	8.6
	ブレーキ有り	4.5	4.9	5.2	5.5	5.9	6.2	6.5	6.9	7.2	7.5	8	8.3	8.7	9.1

うれしい10のポイント
アプリケーション事例
選定
カタログの見方
注意事項
アクチュエーター
コントローラー
制御関連機器

■EC-DRR7□AH(デジタルスピコン付き)

(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。



うれしい10の
ポイント
アプリケーション

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	
L	ブレーキ無し	417.5	467.5	517.5	567.5	617.5	667.5	717.5	767.5	817.5	867.5	917.5	967.5	1017.5	1067.5
	ブレーキ有り	467.5	517.5	567.5	617.5	667.5	717.5	767.5	817.5	867.5	917.5	967.5	1017.5	1067.5	1117.5
A	260.5	310.5	360.5	410.5	460.5	510.5	560.5	610.5	660.5	710.5	760.5	810.5	860.5	910.5	
B	208.5	258.5	308.5	358.5	408.5	458.5	508.5	558.5	608.5	658.5	708.5	758.5	808.5	858.5	
C	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	
D	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	
E	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	
J	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	
質量 (kg)	ブレーキ無し	4.1	4.5	4.8	5.2	5.5	5.9	6.3	6.6	7.0	7.3	7.6	7.9	8.3	8.6
	ブレーキ有り	4.7	5.1	5.4	5.8	6.1	6.5	6.9	7.2	7.6	7.9	8.2	8.5	8.9	9.2

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-391ページをご確認ください。

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

EC-RR7X□AH

EC-DRR7X□AH

(デジタルスピコン付き)



■型式項目

EC		AH					
シリーズ	タイプ	リード	仕様	ストローク	電源・I/Oケーブル長	オプション	
RR7X	標準	S 24mm	AH 高剛性	750	電源・I/Oケーブル長	オプション	
DRR7X	デジタルスピコン	H 16mm		750mm	下記電源・I/Oケーブル長	下記オプション	
		M 8mm		1000	価格表参照	価格表参照	
		L 4mm		1000mm (50mm毎)			



ラジアル荷重対応
ラジアルシリンダー®

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	RR7X□AH	DRR7X□AH		RR7X□AH	DRR7X□AH
750	-	-	900	-	-
800	-	-	950	-	-
850	-	-	1000	-	-

■オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様(注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
先端アダプター(フランジ)	FFA	2-375	-
フランジ(前)	FL	2-376	-
指定グリース塗布仕様	G5	2-381	-
先端アダプター(雌ねじ)	NFA	2-382	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
バッテリーレス	WA	2-388	-
アブソリュートエンコーダー仕様	WA	2-388	-
無線通信仕様	WL	2-388	-
無線軸動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様(ACR)選択時は、PNP仕様(PN)および電源2系統仕様(TMD2)を選択できません。

POINT

選定上の注意

- 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。省電力設定を有効にする場合は、メインスペックが変わりますので、詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- ラジアルシリンダーはガイドを内蔵しています。ロッドに作用するラジアル荷重についての詳細は 1-295 ページをご確認ください。
- 水平可搬質量は、外付けガイドを併用した場合です。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は 1-269 ページをご確認ください。ロッドのたわみにより押付けがばらつく可能性があります。押付けで使用の場合は、外付けガイドを取付けてください。
- 使用周囲温度によって、デューティーの制限が必要です。詳細は 1-280 ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- 揺動動作での使用はできません。

■電源・I/Oケーブル長価格表(標準価格)

■標準コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様	RCON-EC接続仕様(注3)
		(パラ線)	(両端コネクタ付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	- (注2)	-
1~3	1~3m	-	-
4~5	4~5m	-	-
6~7	6~7m	-	-
8~10	8~10m	-	-

(注2) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。
 (注3) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

■4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様	RCON-EC接続仕様(注4)
		(パラ線)	(両端コネクタ付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1~S3	1~3m	-	-
S4~S5	4~5m	-	-
S6~S7	6~7m	-	-
S8~S10	8~10m	-	-

(注4) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

■メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード (mm)	24	16	8	4	
	可搬質量	最大可搬質量 (kg) (省電力無効)	20	50	60	80
		最大可搬質量 (kg) (省電力有効)	18	40	50	55
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	860	700	350	175
		最低速度 (mm/s)	30	20	10	5
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.3
最高加減速度 (G)		1	1	1	1	
垂直	最大可搬質量 (kg) (省電力無効)	3	8	18	28	
	最大可搬質量 (kg) (省電力有効)	3	5	17.5	26	
	最高速度 (mm/s)	640	560	350	175	
	最低速度 (mm/s)	30	20	10	5	
	定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.3	
	最高加減速度 (G)	0.5	0.5	0.5	0.5	
押付け	押付け時最大推力 (N)	182	273	547	1094	
	押付け最高速度 (mm/s)	20	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力 (kgf)	3	8	18	28	
ストローク	最小ストローク (mm)	750	750	750	750	
	最大ストローク (mm)	1000	1000	1000	1000	
	ストロークピッチ (mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ12mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロストモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
リニアガイド	直動無限循環型
ロッド	φ30mm 材質:アルミ 硬質アルマイト処理
ロッド不回転精度 (注5)	0度
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター (□56)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注5) 無負荷時のロッド回転方向変位角です。

■速度・加速度別可搬質量表

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード24

姿勢	水平						垂直						
	速度 (mm/s)		加速度 (G)				速度 (mm/s)		加速度 (G)				
0	20	18	15	12	3	3	0	50	40	35	30	8	8
200	20	18	15	12	3	3	140	50	40	35	30	8	8
400	20	14	12	8	3	3	280	50	30	23	18	7	7
420	17	12	10	6	3	3	420	25	17	12	8	4.5	3.5
560	14	6	4	3	2	1.5	560	10	5	2	0.5	1	1
640	5	3	2	1	1	1	700	2					
800	4	1											
860	2												

リード16

姿勢	水平						垂直						
	速度 (mm/s)		加速度 (G)				速度 (mm/s)		加速度 (G)				
0	50	40	35	30	8	8	0	60	50	45	40	18	18
140	50	40	35	30	8	8	70	60	50	45	40	18	18
280	50	30	23	18	7	7	140	60	50	45	40	16	12
420	25	17	12	8	4.5	3.5	210	60	40	31	26	10	9
560	10	5	2	0.5	1	1	280	34	20	15	11	5	4
700	2						350	12	2			0.5	

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

リード8

姿勢	水平						垂直						
	速度 (mm/s)		加速度 (G)				速度 (mm/s)		加速度 (G)				
0	60	50	45	40	18	18	0	60	50	45	40	18	18
70	60	50	45	40	18	18	140	60	50	45	40	16	12
140	60	50	45	40	16	12	210	60	40	31	26	10	9
280	34	20	15	11	5	4	350	12	2			0.5	

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

リード4

姿勢	水平						垂直						
	速度 (mm/s)		加速度 (G)				速度 (mm/s)		加速度 (G)				
0	80	70	65	60	28	28	0	80	70	65	60	28	28
35	80	70	65	60	28	28	70	80	70	65	60	28	28
105	80	60	50	40	18	18	140	50	30	20	15	12	10
175	15						175	15					2

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

■省電力設定有効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード24

姿勢	水平			垂直
	速度 (mm/s)			速度 (mm/s)
0	18	9.5	3	3
200	18	9.5	3	3
420	10	5	1.5	
630	1			

リード16

姿勢	水平			垂直
	速度 (mm/s)			速度 (mm/s)
0	40	25	5	5
140	40	25	5	5
280	18	12	2	
420	1.5	1		

リード8

姿勢	水平			垂直
	速度 (mm/s)			速度 (mm/s)
0	50	30	17.5	17.5
70	50	30	17.5	17.5
140	50	30	7	
210	14	7	2	

リード4

姿勢	水平			垂直
	速度 (mm/s)			速度 (mm/s)
0	55	50	26	26
35	55	50	26	26
70	55	50	13	
105	30	15	2	

<「G5」(指定グリス塗布仕様)オプション選択時の注意事項>

環境温度10℃以下で使用する場合は、下記の速度以下でご使用ください。

- ・リード16：560mm/s以下
- ・リード8：280mm/s以下
- ・リード4：140mm/s以下

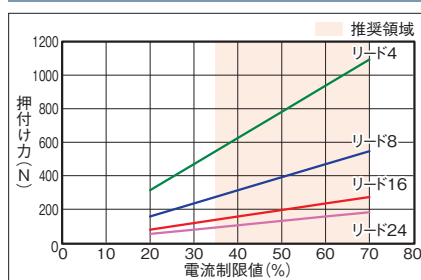
■ストロークと最高速度

リード (mm)	省電力設定	750~1000 (50mm毎)
24	無効	860<640>
	有効	630<420>
16	無効	700<560>
	有効	420<280>
8	無効	350
	有効	210
4	無効	175
	有効	105

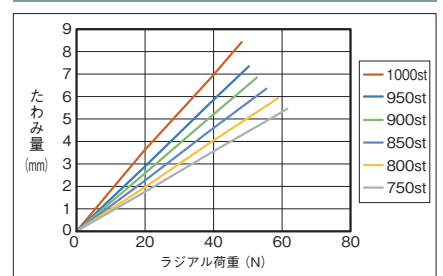
(注) <>内は垂直使用の場合です。

(単位はmm/s)

■押付け力と電流制限値の相関図



■ロッドたわみ量 (参考値)



うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/ラジアルシリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

寸法図

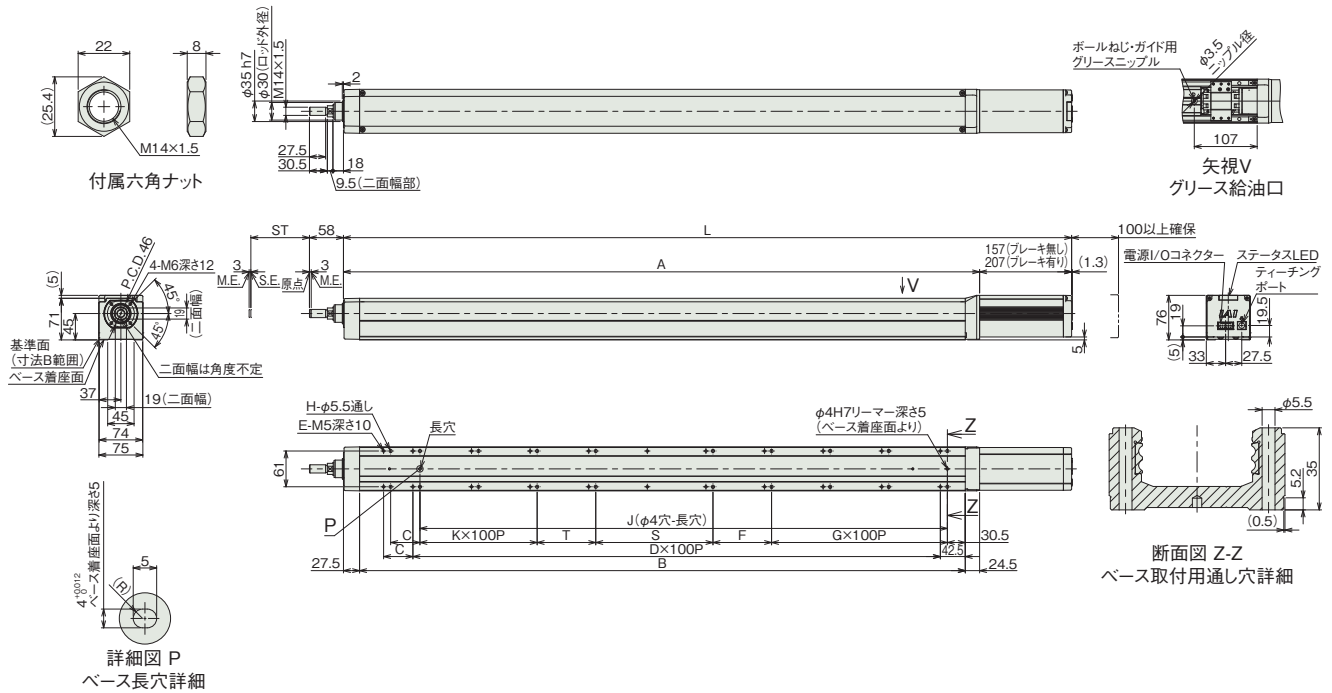
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

■EC-RR7X□AH

(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

	750	800	850	900	950	1000	
L	ストローク						
	ブレーキ無し	1192.5	1242.5	1292.5	1342.5	1392.5	1442.5
	ブレーキ有り	1242.5	1292.5	1342.5	1392.5	1442.5	1492.5
	A	1035.5	1085.5	1135.5	1185.5	1235.5	1285.5
	B	983.5	1033.5	1083.5	1133.5	1183.5	1233.5
	C	0	50	0	50	0	50
	D	9	9	10	10	11	11
	E	20	22	22	24	24	26
	F	50	0	0	50	50	0
	G	3	4	4	4	4	5
	H	18	20	20	22	22	24
	J	850	900	950	1000	1050	1100
	K	3	3	3	3	4	4
	S	250	200	250	250	250	200
	T	0	0	50	0	0	0

■ストローク別質量

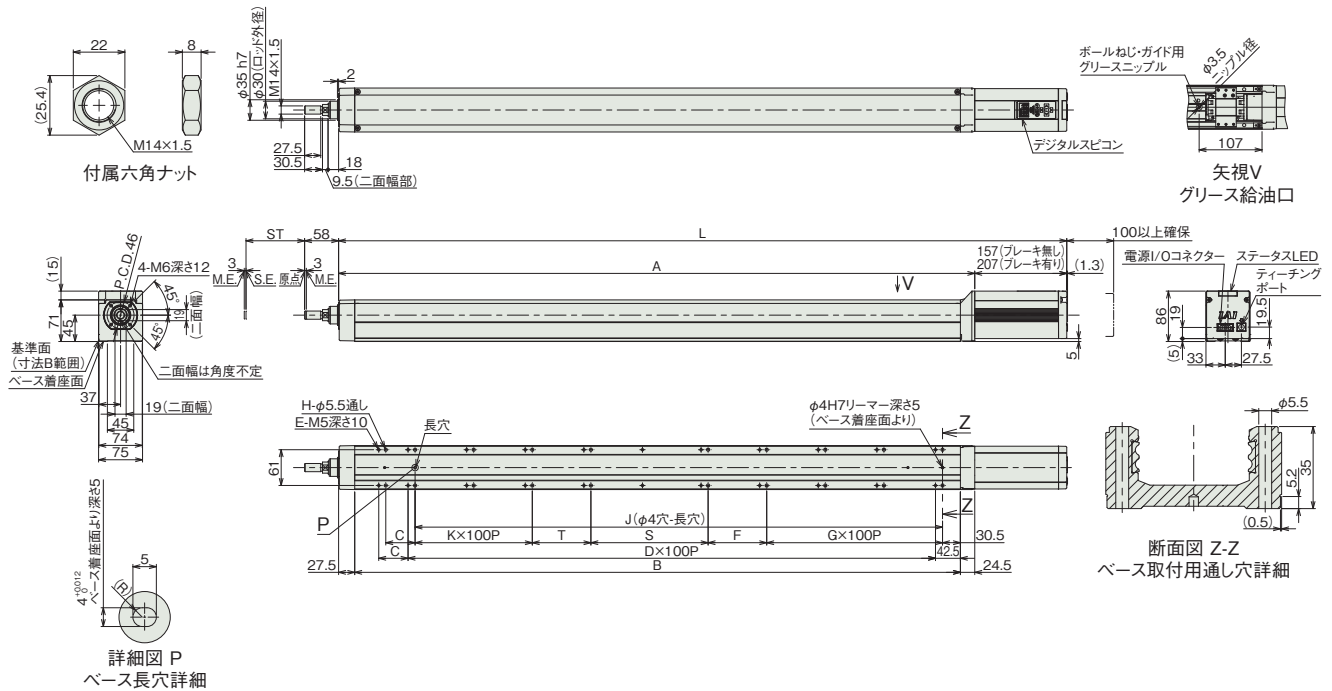
	750	800	850	900	950	1000	
質量 (kg)	ストローク						
	ブレーキ無し	9.6	10	10.3	10.7	11	11.4
	ブレーキ有り	10.1	10.5	10.8	11.2	11.5	11.9

うれしい10のポイント
アプリケーション事例
選定
カタログの
見方
注意事項
アクチュエーター
コントローラー
内蔵
制御関連機器
スライダー
ロッド/ラジアルシリンダー
テーブル
グリッパー
ロータリー
ストッパー
クリーン
防塵防滴
オプション

■EC-DRR7X□AH(デジタルスピコン付き)

(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご確認ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

コントローラー
内蔵

制御関連機器

■ストローク別寸法

ストローク	750	800	850	900	950	1000
L						
ブレーキ無し	1192.5	1242.5	1292.5	1342.5	1392.5	1442.5
ブレーキ有り	1242.5	1292.5	1342.5	1392.5	1442.5	1492.5
A	1035.5	1085.5	1135.5	1185.5	1235.5	1285.5
B	983.5	1033.5	1083.5	1133.5	1183.5	1233.5
C	0	50	0	50	0	50
D	9	9	10	10	11	11
E	20	22	22	24	24	26
F	50	0	0	50	50	0
G	3	4	4	4	4	5
H	18	20	20	22	22	24
J	850	900	950	1000	1050	1100
K	3	3	3	3	4	4
S	250	200	250	250	250	200
T	0	0	50	0	0	0

■ストローク別質量

ストローク	750	800	850	900	950	1000
質量 (kg)						
ブレーキ無し	9.7	10.1	10.4	10.8	11.1	11.5
ブレーキ有り	10.3	10.7	11	11.4	11.7	12.1

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-391ページをご確認ください。

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

EC-RR3□R

EC-DRR3□R

(デジタルスピコン付き)

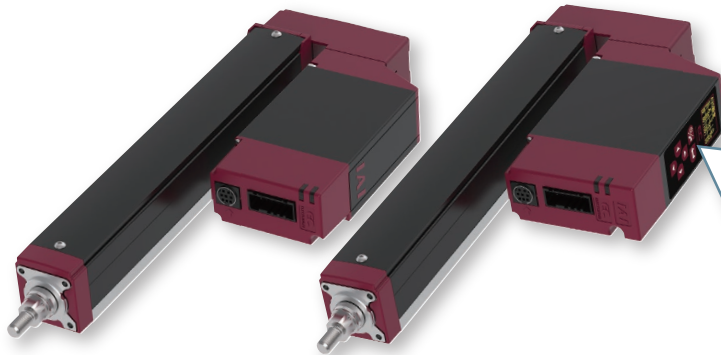


本体幅
40mm

24V
パルス
モーター

型式項目

EC	シリーズ	タイプ	リード	仕様	ストローク	電源・I/Oケーブル長 下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照	オプション 下記オプション 価格表参照
	RR3	標準	H 6mm	R モーター折返し	50 300		
	DRR3	デジタルスピコン	M 4mm L 2mm		50mm 300mm (50mm毎)		



CE RoHS 10

水平 垂直 横立 天吊り

ラジアル荷重対応
ラジアルシリンダー®

(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	RR3□R	DRR3□R		RR3□R	DRR3□R
50	-	-	200	-	-
100	-	-	250	-	-
150	-	-	300	-	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様 (注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
先端アダプター (フランジ)	FFA	2-375	-
フランジ (前) (注2)	FL	2-376	-
フート金具	FT	2-377	-
指定グリス塗布仕様	G5	2-381	-
モーター左折返し仕様 (注3)	ML	2-381	-
モーター右折返し仕様 (注3)	MR	2-381	-
先端アダプター (雌ねじ)	NFA	2-382	-
ナックルジョイント (注4)	NJ	2-383	-
ナックルジョイント + 揺動受け金具 (注4)	NJPB	2-384	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
クレビス金具 (注4)	QR	2-385	-
クレビス金具 + 揺動受け金具 (注4)	QRPB	2-386	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
バッテリーレス	WA	2-388	-
アブソリュートエンコーダー仕様	WA	2-388	-
無線通信仕様	WL	2-388	-
無線軸動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様 (ACR) 選択時は、PNP仕様 (PN) および電源2系統仕様 (TMD2) を選択できません。
 (注2) ストローク150mm以上の場合、選択可能です。ただし、ストローク100mmでインクリメンタル、ブレーキ無しの場合は選択可能です。
 (注3) 型式項目のオプション欄に必ずどちらかの記号をご記入ください。
 (注4) クレビス金具 (QRもしくはQRPB) とナックルジョイント (NJもしくはNJPB) は、セットでの購入となります。組付けはお客様にてご対応ください。

POINT 選定上の注意

- 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- ラジアルシリンダーはガイドを内蔵しています。ロッドに作用するラジアル荷重についての詳細は1-295ページをご確認ください。
- 水平可搬質量は外付けガイドを併用した場合です。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。

電源・I/Oケーブル長価格表 (標準価格)

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)	RCON-EC接続仕様 (注6) (両端コネクター付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	- (注5)	-
1 ~ 3	1 ~ 3m	-	-
4 ~ 5	4 ~ 5m	-	-
6 ~ 7	6 ~ 7m	-	-
8 ~ 10	8 ~ 10m	-	-

(注5) 端子台コネクターのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。
 (注6) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

4方向コネクターケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)	RCON-EC接続仕様 (注7) (両端コネクター付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1 ~ S3	1 ~ 3m	-	-
S4 ~ S5	4 ~ 5m	-	-
S6 ~ S7	6 ~ 7m	-	-
S8 ~ S10	8 ~ 10m	-	-

(注7) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

■メインスペック

項目		内容			
リード	ボールねじリード(mm)	6	4	2	
	可搬質量	最大可搬質量(kg)	9	14	18
		最高速度(mm/s)	360	240	120
		最低速度(mm/s)	8	5	3
	速度/加減速度	定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3
最高加減速度(G)		0.5	0.3	0.3	
最低加減速度(G)		0.3	0.3	0.3	
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)	1.5	2.5	3.5
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	360	240	120
		最低速度(mm/s)	8	5	3
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3
	最高加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	
押付け	押付け時最大推力(N)	45	68	136	
	押付け最高速度(mm/s)	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ			
	ブレーキ保持力(kgf)	1.5	2.5	3.5	
ストローク	最小ストローク(mm)	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	300	300	300	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ6mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロストモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
リニアガイド	直動無限循環型
ロッド	φ16mm 材質:アルミ 硬質アルマイト処理
ロッド不回転精度(注8)	0度
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター(□28)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注8) 無負荷時のロッド回転方向変位角を表します。

■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。

リード6

姿勢	水平			垂直
	加速度(G)			
速度 (mm/s)	0.3	0.5	0.3	
0	9	7	1.5	
120	9	7	1.5	
210	9	7	1.5	
255	8	5	1.5	
315	7	3	1	
360	6	2	1	

リード4

姿勢	水平		垂直
	加速度(G)		
速度 (mm/s)	0.3	0.3	
0	14	2.5	
80	14	2.5	
140	14	2.5	
170	14	2.5	
210	14	2.5	
240	13	2.5	

リード2

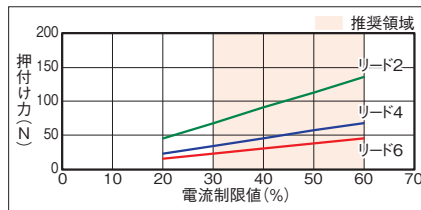
姿勢	水平		垂直
	加速度(G)		
速度 (mm/s)	0.3	0.3	
0	18	3.5	
40	18	3.5	
70	18	3.5	
85	18	3.5	
105	18	3.5	
120	18	3	

■ストロークと最高速度

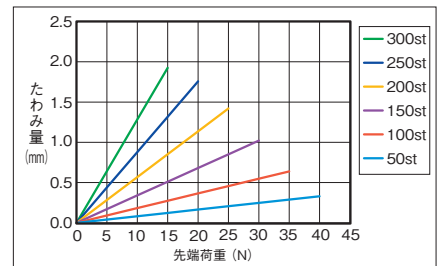
リード (mm)	50~150 (50mm毎)	200 (mm)	250 (mm)	300 (mm)
6	360	300	210	150
4	240	200	140	100
2	120	100	70	50

(単位はmm/s)

■押付け力と電流制限値の相関図



■ロッドたわみ量(参考値)



寸法図

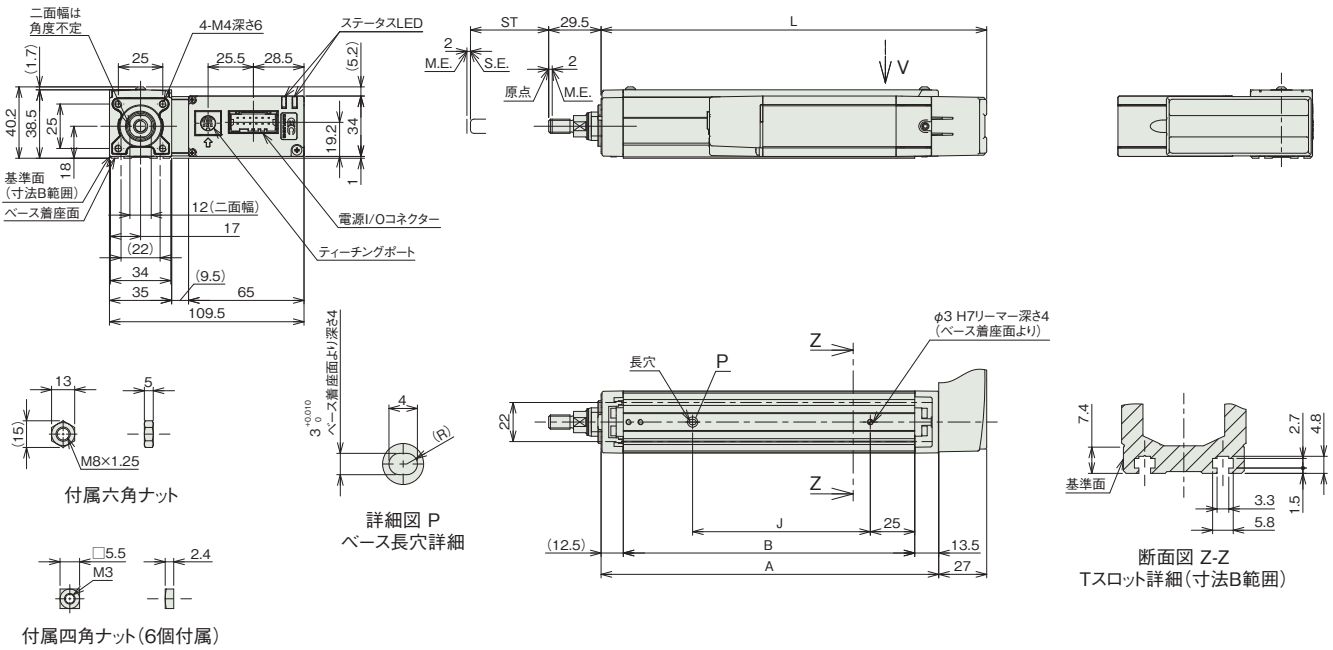
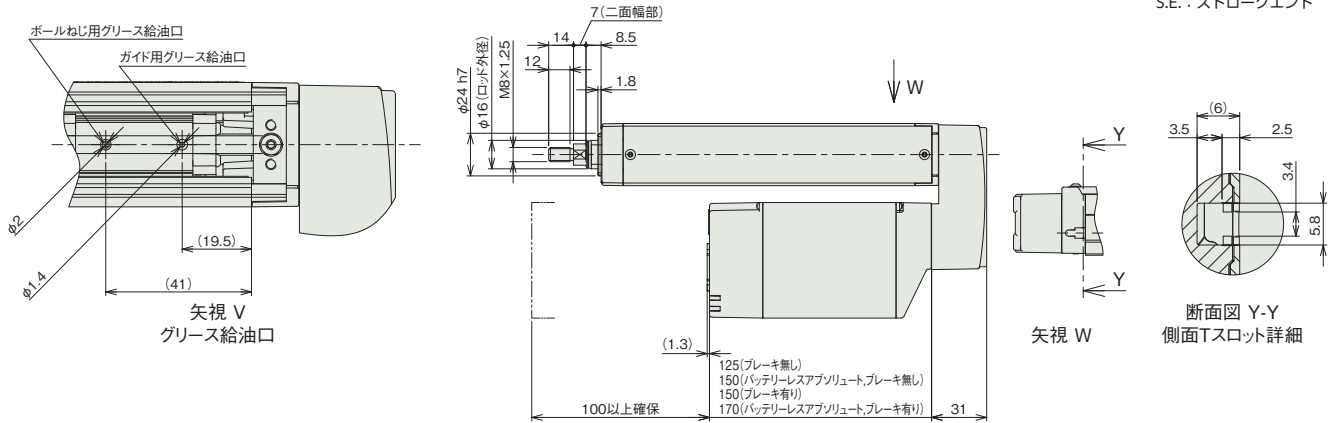
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

■EC-RR3□R

(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。
(注) 下図はモーター左折返し仕様 (ML) の場合です。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300
L	167	217	267	317	367	417
A	140	190	240	290	340	390
B	114	164	214	264	314	364
J	50	100	150	200	250	300

■ストローク別質量

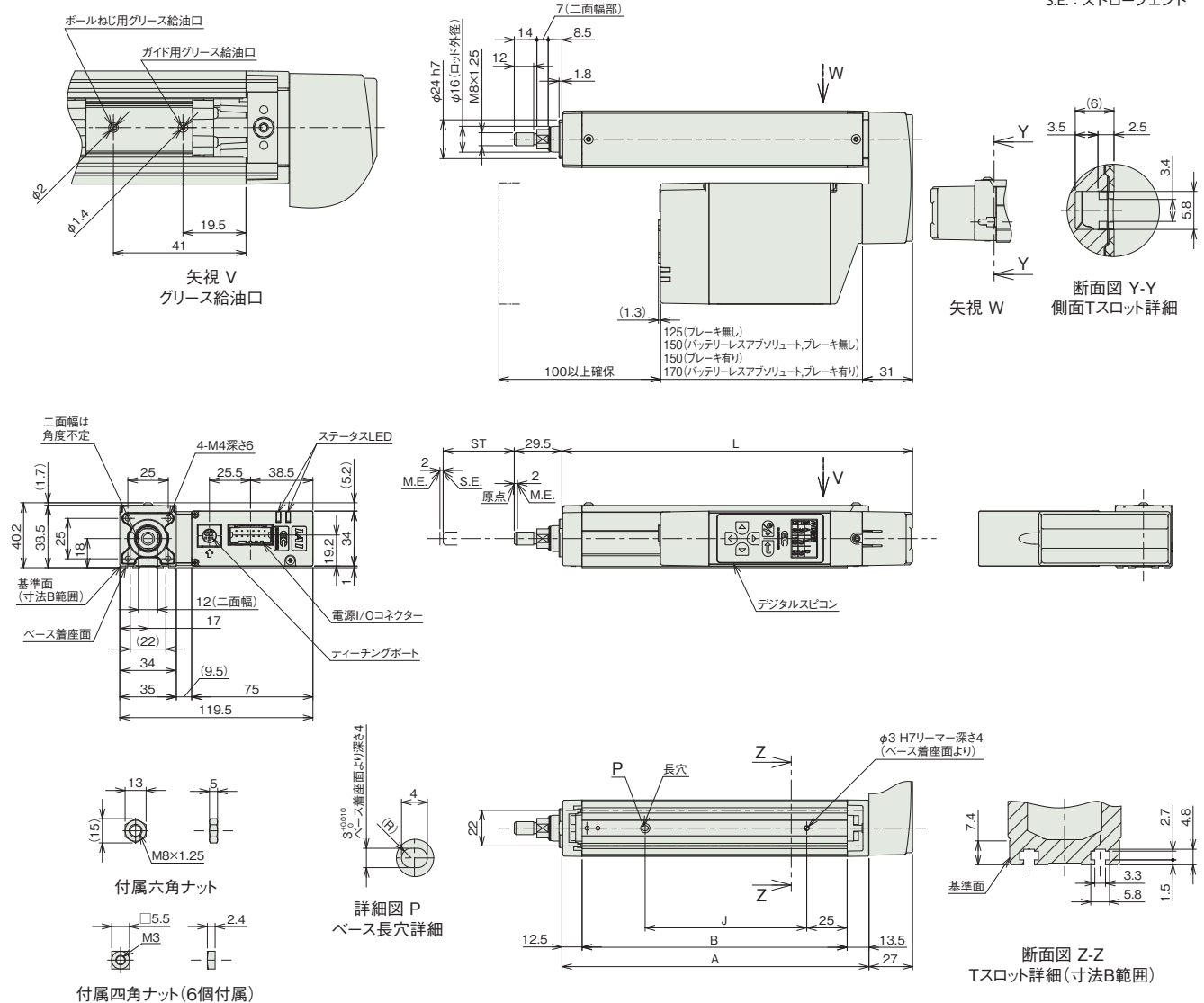
ストローク	50	100	150	200	250	300
質量 (kg)	ブレーキ無し	0.9	1.0	1.1	1.2	1.3
	ブレーキ有り	1.0	1.1	1.2	1.3	1.4

うれしい10のポイント
アプリケーション事例
選定
カタログの見方
注意事項
アクセサリ
内蔵ソフトウェア
制御関連機器
スライダー
ロッド/ラジアルシリンダー
テーブル
グリッパー
ロータリー
ストッパー
クリーン
防塵防滴
オプション

■EC-DRR3□R(デジタルスピコン付き)

(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。
(注) 下図はモーター左折返し仕様 (ML) の場合です。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300
L	167	217	267	317	367	417
A	140	190	240	290	340	390
B	114	164	214	264	314	364
J	50	100	150	200	250	300

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300
質量 (kg)	ブレーキ無し	1.0	1.1	1.2	1.3	1.4
	ブレーキ有り	1.1	1.2	1.3	1.4	1.6

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-391ページをご確認ください。

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

コントローラー
内蔵

制御関連機器

スライダ

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

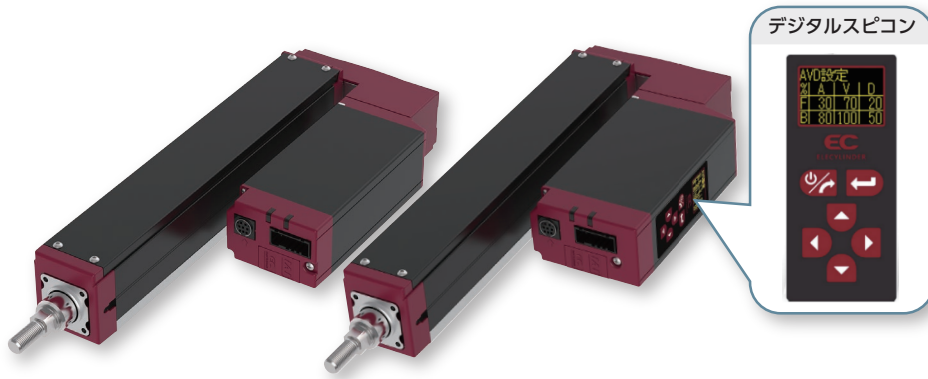
EC-RR4□R

EC-DRR4□R (デジタルスピコン付き)

モーター折返し 本体幅 40mm 24Vパルスモーター

型式項目

EC			R						
シリーズ	タイプ	リード	仕様	ストローク	電源・I/Oケーブル長 下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照		オプション 下記オプション 価格表参照		
RR4	標準	S 16mm	R モーター折返し	50 300	50mm 300mm (50mm毎)				
DRR4	デジタルスピコン	H 10mm M 5mm L 2.5mm							



CE RoHS 10
水平 垂直 横立 天吊り
ラジアル荷重対応
ラジアルシリンダー®

(注) 上写真はモーター左折返し仕様(ML)です。

ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	RR4□R	DRR4□R		RR4□R	DRR4□R
50	-	-	200	-	-
100	-	-	250	-	-
150	-	-	300	-	-

オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様(注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
先端アダプター(フランジ)	FFA	2-375	-
フランジ(前)(注2)	FL	2-376	-
フート金具	FT	2-377	-
指定グリース塗布仕様	G5	2-381	-
モーター左折返し仕様(注3)	ML	2-381	-
モーター右折返し仕様(注3)	MR	2-381	-
先端アダプター(雌ねじ)	NFA	2-382	-
ナックルジョイント(注4)	NJ	2-383	-
ナックルジョイント + 揺動受け金具(注4)	NJPB	2-384	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
クレビス金具(注4)	QR	2-385	-
クレビス金具 + 揺動受け金具(注4)	QRPB	2-386	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
バッテリーレス アブソリュートエンコーダー仕様	WA	2-388	-
無線通信仕様	WL	2-388	-
無線軸動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様(ACR)選択時は、PNP仕様(PN)および電源2系統仕様(TMD2)を選択できません。
 (注2) ストローク150mm以上の場合、選択可能です。ただし、ストローク100mmでインクリメンタル、ブレーキ無しの場合は選択可能です。
 (注3) 型式項目のオプション欄に必ずどちらかの記号をご記入ください。
 (注4) クレビス金具(QRもしくはQRPB)とナックルジョイント(NJもしくはNJPB)は、セットでの購入となります。相付けはお客にてご対応ください。

POINT
選定上の注意

- 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。省電力設定を有効にする場合は、メインスペックが変わりますので、詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- ラジアルシリンダーはガイドを内蔵しています。ロッドに作用するラジアル荷重についての詳細は1-295ページをご確認ください。
- 水平可搬質量は外付けガイドを併用した場合です。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。
- 使用周囲温度によって、デューティの制限が必要です。詳細は1-280ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。

電源・I/Oケーブル長価格表(標準価格)

標準コネクターケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様(注6) (両端コネクター付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	- (注5)	-
1~3	1~3m	-	-
4~5	4~5m	-	-
6~7	6~7m	-	-
8~10	8~10m	-	-

(注5) 端子台コネクターのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。
 (注6) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

4方向コネクターケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様(注7) (両端コネクター付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1~S3	1~3m	-	-
S4~S5	4~5m	-	-
S6~S7	6~7m	-	-
S8~S10	8~10m	-	-

(注7) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

うれしい10のポイント

アプリケーション事例

選定

カタログの見方

注意事項

アクセサリ

内蔵コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッドラジアルシリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

■メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	16	10	5	2.5	
	可搬質量	最大可搬質量(kg) (省電力無効)	7	16	25	35
		最大可搬質量(kg) (省電力有効)	5	10	22	35
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	800	600	350	175
		最低速度(mm/s)	40	30	7	4
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
最高加減速度(G)		1	1	0.5	0.3	
垂直	最大可搬質量(kg) (省電力無効)	1.5	2.5	5	6.5	
	最大可搬質量(kg) (省電力有効)	1	2	4.5	6.5	
	最高速度(mm/s)	800	600	350	150	
	最低速度(mm/s)	40	30	7	4	
	定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3	
	最高加減速度(G)	0.5	0.5	0.5	0.3	
押付け	押付け時最大推力(N)	39	62	124	263	
	押付け最高速度(mm/s)	40	30	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力(kgf)	1.5	2.5	5	6.5	
ストローク	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	300	300	300	300	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ8mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロストモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません)
リニアガイド	直動無限循環型
ロッド	φ20mm 材質:アルミ 硬質アルマイト処理
ロッド不回転精度(注8)	0度
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター(□35)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注8) 無負荷時のロッド回転方向変位角を表します。

■速度・加速度別可搬質量表

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード16

姿勢	水平						垂直						
	速度(mm/s)		加速度(G)				速度(mm/s)		加速度(G)				
0	7	6	5	3.5	1.5	1.25	0	16	15	13	11	2.5	2
140	7	6	5	3.5	1.5	1.25	175	16	15	13	11	2.5	2
280	7	6	4.5	3.5	1.5	1.25	350	16	9	9	5	2.5	2
420	7	6	3.5	2.5	1.5	1.25	435	12	7	7	4	2.5	2
560	6.5	5.5	3.5	2.5	1.5	1.25	525	8	5	5	3	2	2
700	5.5	3.5	2.5	1.5	1	1	600	5	3	2	1	1	1
800		1	1	1									

リード10

姿勢	水平						垂直						
	速度(mm/s)		加速度(G)				速度(mm/s)		加速度(G)				
0	16	15	13	11	2.5	2	0	10	6.5				
175	16	15	13	11	2.5	2	175	10	6.5				
350	16	9	9	5	2.5	2	350	9	6.5				
435	12	7	7	4	2.5	2	435	5	1				
525	8	5	5	3	2	2	525	1					
600	5	3	2	1	1	1	600						

リード5

姿勢	水平						垂直						
	速度(mm/s)		加速度(G)				速度(mm/s)		加速度(G)				
0	25	22	5	4.5			0	22	4.5				
85	25	22	5	4.5			85	22	4.5				
130	25	22	5	4.5			130	22	4.5				
215	25	22	5	4.5			215	18	3				
260	25	22	5	4.5			260	8	1.5				
300	20	18	3	3			300						
350	15	8	1	1			350						

リード2.5

姿勢	水平			垂直		
	速度(mm/s)	加速度(G)		速度(mm/s)	加速度(G)	
0		35	6.5	0	35	6.5
40		35	6.5	40	35	6.5
85		35	6.5	85	35	6.5
105		35	6.5	105	35	6.5
135		32	6	135	32	6
150		30	6	150	30	6
175		28		175	28	

■省電力設定有効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード16

姿勢	水平				垂直			
	速度(mm/s)		加速度(G)		速度(mm/s)		加速度(G)	
0	5	3		1	0	10	6.5	2
140	5	3		1	175	10	6.5	2
280	5	3		1	350	9	6.5	2
420	4	3		1	435	5	1	1
560	3	1.5		1	525	1		

リード10

姿勢	水平			垂直		
	速度(mm/s)	加速度(G)		速度(mm/s)	加速度(G)	
0		35	6.5	0	35	6.5
40		35	6.5	40	35	6.5
85		35	6.5	85	35	6.5
105		30	6	105	30	6
135		25	3.5	135	25	3.5

リード5

姿勢	水平			垂直		
	速度(mm/s)	加速度(G)		速度(mm/s)	加速度(G)	
0		35	6.5	0	35	6.5
85		35	6.5	85	35	6.5
130		35	6.5	130	35	6.5
215		30	6	215	30	6
260		25	3.5	260	25	3.5

リード2.5

姿勢	水平			垂直		
	速度(mm/s)	加速度(G)		速度(mm/s)	加速度(G)	
0		35	6.5	0	35	6.5
40		35	6.5	40	35	6.5
85		35	6.5	85	35	6.5
105		30	6	105	30	6
135		25	3.5	135	25	3.5

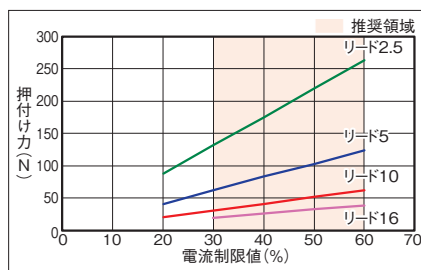
■ストロークと最高速度

リード(mm)	省電力設定	50~150 (50mm毎)	200 (mm)	250 (mm)	300 (mm)
16	無効	800	600	440	440
	有効	560			
10	無効	600	570	390	290
	有効	525<435>		390	290
5	無効	350	280	190	140
	有効	260		190	140
2.5	無効	175<150>	135	90	70
	有効	135		90	70

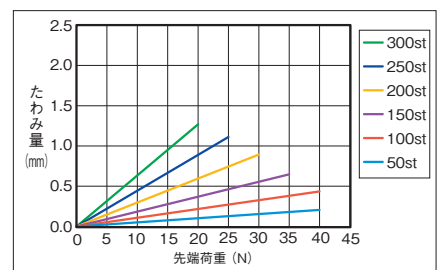
(単位はmm/s)

(注) < >内は垂直使用の場合です。

■押付け力と電流制限値の相関図



■ロッドたわみ量(参考値)



うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

寸法図

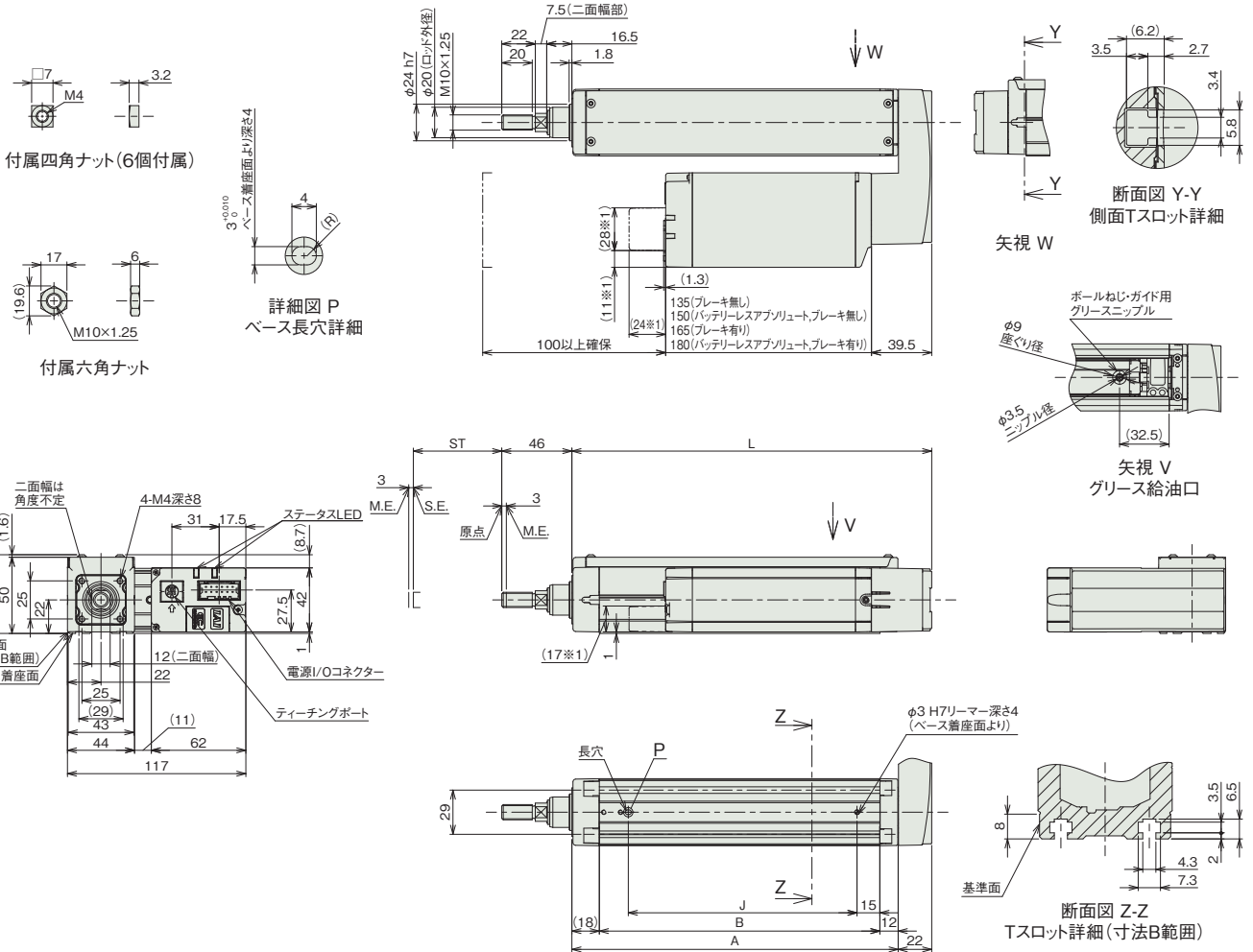
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

■EC-RR4□R

*1 寸法は、WL/WL2オプション選択時に適用する寸法です。
(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。
(注) 下図はモーター左折返し仕様 (ML) の場合です。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300
L	186	236	286	336	386	436
A	164	214	264	314	364	414
B	134	184	234	284	334	384
J	100	150	200	250	300	350

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300
質量 (kg)	ブレーキ無し	1.4	1.6	1.8	2.0	2.2
	ブレーキ有り	1.6	1.8	2.0	2.2	2.5

うれしい10のポイント

アプリケーション事例

選定

カタログの見方

注意事項

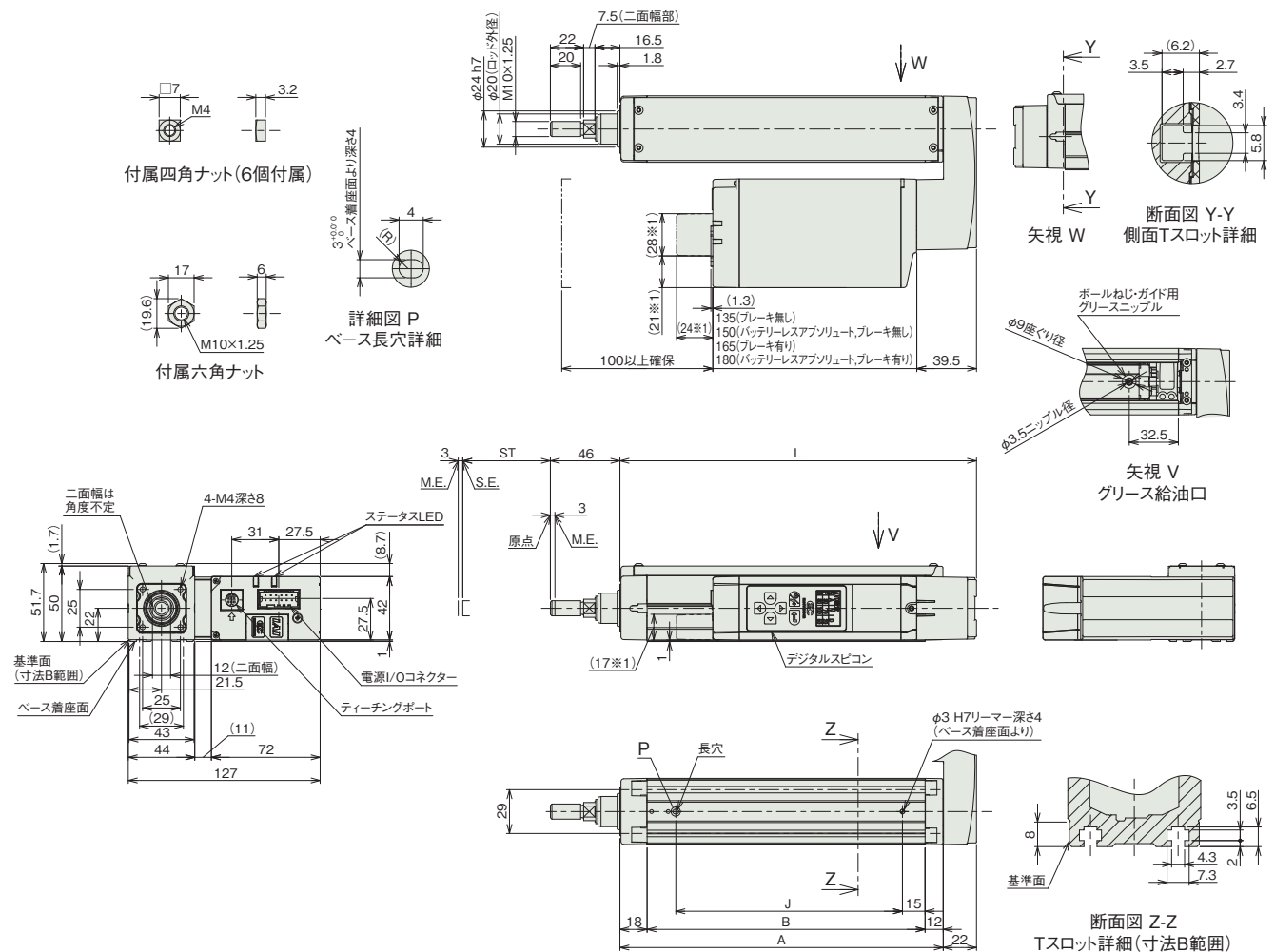
アフターサービス

内蔵コントローラー

制御関連機器

■EC-DRR4□R(デジタルスピコン付き)

*1 寸法は、WL/WL2オプション選択時に適用する寸法です。
(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。
(注) 下図はモーター左折返し仕様 (ML) の場合です。



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300
L	186	236	286	336	386	436
A	164	214	264	314	364	414
B	134	184	234	284	334	384
J	100	150	200	250	300	350

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300
質量 (kg)	ブレーキ無し	1.5	1.7	1.9	2.1	2.3
	ブレーキ有り	1.7	1.9	2.1	2.3	2.5

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-391ページをご確認ください。

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダ

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

EC-RR6□R

EC-DRR6□R

(デジタルスピコン付き)

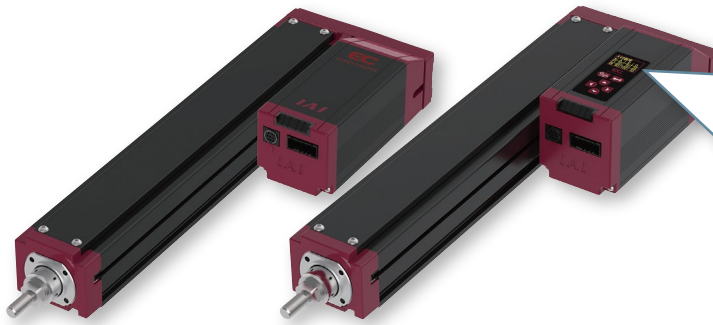


本体幅
60mm

24V
パルス
モーター

型式項目

EC	シリーズ	タイプ	リード	R	仕様	ストローク	電源・I/Oケーブル長 下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照	オプション 下記オプション 価格表参照
	RR6	標準	S 20mm	R	モーター折返し	65		
	DRR6	デジタルスピコン	H 12mm M 6mm L 3mm			65mm 315		



デジタルスピコン



ラジアル荷重対応
ラジアルシリンダー®

(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	RR6□R	DRR6□R		RR6□R	DRR6□R
65	-	-	215	-	-
115	-	-	265	-	-
165	-	-	315	-	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様 (注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ (注2)	B	2-373	-
先端アダプター (フランジ)	FFA	2-375	-
フランジ (前) (注2)	FL	2-376	-
フート金具	FT	2-377	-
指定グリース塗布仕様	G5	2-381	-
モーター左折返し仕様 (注3)	ML	2-381	-
モーター右折返し仕様 (注3)	MR	2-381	-
先端アダプター (雌ねじ)	NFA	2-382	-
ナックルジョイント (注4)	NJ	2-383	-
ナックルジョイント + 揺動受け金具 (注4)	NJPB	2-384	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
クレビス金具 (注4)	QR	2-385	-
クレビス金具 + 揺動受け金具 (注4)	QRPB	2-386	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
バッテリーレス	WA	2-388	-
アブソリュートエンコーダー仕様	WA	2-388	-
無線通信仕様	WL	2-388	-
無線軸動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様 (ACR) 選択時は、PNP仕様 (PN) および電源2系統仕様 (TMD2) を選択できません。
 (注2) 最短ストローク (65mm) の場合、ブレーキ (B) とフランジ (FL) を同時に選択することはできません。
 (注3) 型式項目のオプション欄に必ずどちらかの記号をご記入ください。
 (注4) クレビス金具 (QRもしくはQRPB) とナックルジョイント (NJもしくはNJPB) はセットでの購入となります。組付はお客様にてご対応ください。

POINT
選定上の注意

- 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。省電力設定を有効にする場合は、メインスペックが変わりますので、詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- ラジアルシリンダーはガイドを内蔵しています。ロッドに作用するラジアル荷重についての詳細は 1-295 ページをご確認ください。
- 水平可搬質量は外付けガイドを併用した場合です。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。
- 使用周囲温度によって、デューティの制限が必要です。詳細は 1-280 ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。

電源・I/Oケーブル長価格表 (標準価格)

標準コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様 (注6) (両端コネクタ付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	- (注5)	-
1 ~ 3	1 ~ 3m	-	-
4 ~ 5	4 ~ 5m	-	-
6 ~ 7	6 ~ 7m	-	-
8 ~ 10	8 ~ 10m	-	-

(注5) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。
 (注6) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様 (注7) (両端コネクタ付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1 ~ S3	1 ~ 3m	-	-
S4 ~ S5	4 ~ 5m	-	-
S6 ~ S7	6 ~ 7m	-	-
S8 ~ S10	8 ~ 10m	-	-

(注7) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

うれしい10のポイント

アプリケーション事例

選定

カタログの見方

注意事項

アクセサリ

内蔵コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッドラジアルシリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

■メインスペック

項目	内容					
リード	ボールねじリード(mm)	20	12	6	3	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg) (省電力無効)	6	25	40	60
		最大可搬質量(kg) (省電力有効)	6	25	40	40
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	800	700	450	225
		最低速度(mm/s)	25	15	8	4
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg) (省電力無効)	1.5	4	10	12.5
		最大可搬質量(kg) (省電力有効)	1	4	10	12.5
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	800	700	450	225
		最低速度(mm/s)	25	15	8	4
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
押付け	押付け時最大推力(N)	67	112	224	449	
	押付け最高速度(mm/s)	20	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力(kgf)	1.5	4	10	12.5	
ストローク	最小ストローク(mm)	65	65	65	65	
	最大ストローク(mm)	315	315	315	315	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ10mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロストモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
リニアガイド	直動無限循環型
ロッド	φ25mm 材質:アルミ 硬質アルマイト処理
ロッド不回転精度(注8)	0度
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター(□42)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注8) 無負荷時のロッド回転方向変位角を表します。

■速度・加速度別可搬質量表

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード20

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加加速度(G)				垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	6	6	5	5	1.5	1.5
160	6	6	5	5	1.5	1.5
320	6	6	5	3	1.5	1.5
480	6	6	5	3	1.5	1.5
640	6	4	3	2	1.5	1.5
800	4	3			1	1

リード12

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加加速度(G)				垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	25	18	16	12	4	4
100	25	18	16	12	4	4
200	25	18	16	10	4	4
400	20	14	10	6	4	4
500	15	8	6	4	3.5	3
700	6	2			2	1

(注) [G5]オプション選択時は注意事項参照

リード6

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加加速度(G)				垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	40	35	30	25	10	10
50	40	35	30	25	10	10
100	40	35	30	25	10	10
200	40	30	25	20	10	10
250	40	27.5	22.5	18	9	8
350	30	14	12	10	5	5
400	18	10	6	5	3	3
450	8	3			2	1

(注) [G5]オプション選択時は注意事項参照

リード3

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加加速度(G)				垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	60	50	45	40	12.5	12.5
50	60	50	45	40	12.5	12.5
100	60	50	45	40	12.5	12.5
125	60	50	40	30	10	10
175	40	35	25	20	6	5
200	35	23	15	10	5	4
225	16	10			2.5	

(注) [G5]オプション選択時は注意事項参照

■省電力設定有効 可搬質量の単位はkgです。

リード20

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加加速度(G)			垂直
	0.3	0.7	0.3	0.3
0	6	5		1
160	6	5		1
320	6	5		1
480	4	3		1
640	3	1		0.5

(注) [G5]オプション選択時は注意事項参照

リード12

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加加速度(G)			垂直
	0.3	0.7	0.3	0.3
0	25	10		4
100	25	10		4
200	25	10		4
300	20	8		3
400	10	5		2
500	5	2		1

(注) [G5]オプション選択時は注意事項参照

リード6

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加加速度(G)			垂直
	0.3	0.7	0.3	0.3
0	40	20		10
50	40	20		10
100	40	20		10
150	40	20		8
200	35	18		5
250	10	6		3

(注) [G5]オプション選択時は注意事項参照

リード3

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加加速度(G)			垂直
	0.3	0.7	0.3	0.3
0	40	25		12.5
25	40	25		12.5
50	40	25		12.5
75	40	25		12
100	40	25		9
125	40	25		5

(注) [G5]オプション選択時は注意事項参照

<[G5] (指定グリース塗布仕様) オプション選択時の注意事項>

環境温度10℃以下で使用する場合は、下記の速度以下でご使用ください。

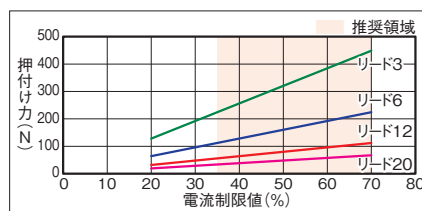
- ・リード12：400mm/s以下
- ・リード6：200mm/s以下
- ・リード3：100mm/s以下

■ストロークと最高速度

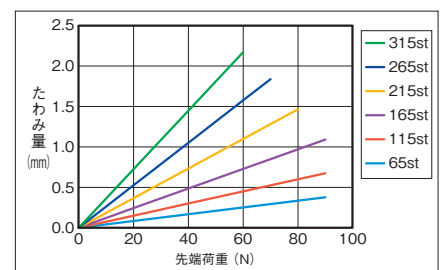
リード (mm)	省電力 設定	65~215 (50mm毎)	265 (mm)	315 (mm)
20	無効	800		
	有効	640		
12	無効	700	660	480
	有効	500		480
6	無効	450	325	235
	有効	250		235
3	無効	225	160	115
	有効	125		115

(単位はmm/s)

■押付け力と電流制限値の相関図



■ロッドたわみ量(参考値)



うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダ

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

寸法図

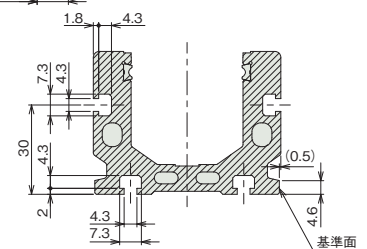
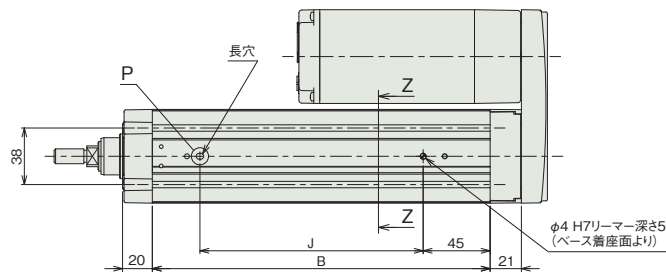
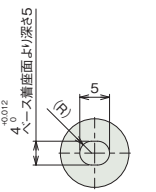
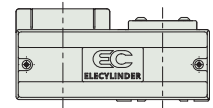
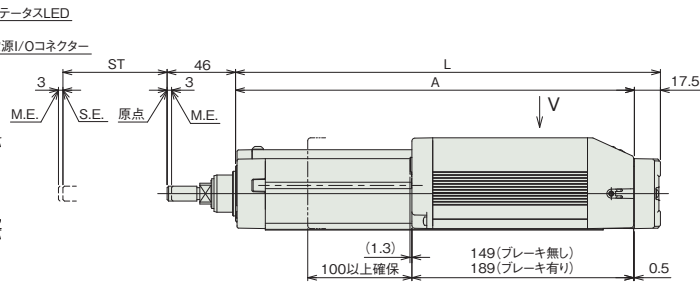
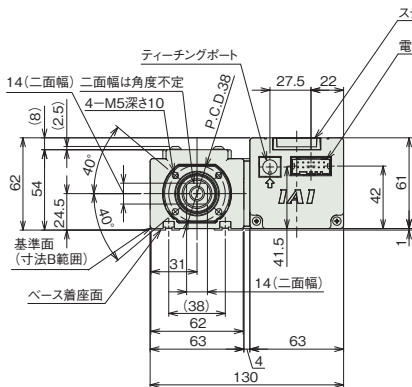
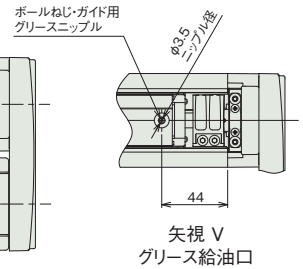
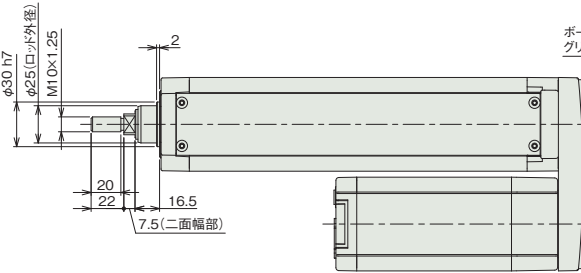
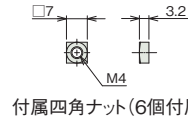
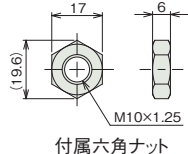
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



■EC-RR6□R

(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。
(注) 下図はモーター左折返し仕様 (ML) の場合です。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	65	115	165	215	265	315
L	235.5	285.5	335.5	385.5	435.5	485.5
A	218	268	318	368	418	468
B	177	227	277	327	377	427
J	100	150	200	250	300	350

■ストローク別質量

ストローク	65	115	165	215	265	315
質量 (kg)	ブレーキ無し	2.1	2.4	2.6	2.9	3.1
	ブレーキ有り	2.3	2.6	2.8	3.1	3.3

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アフターユナイター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

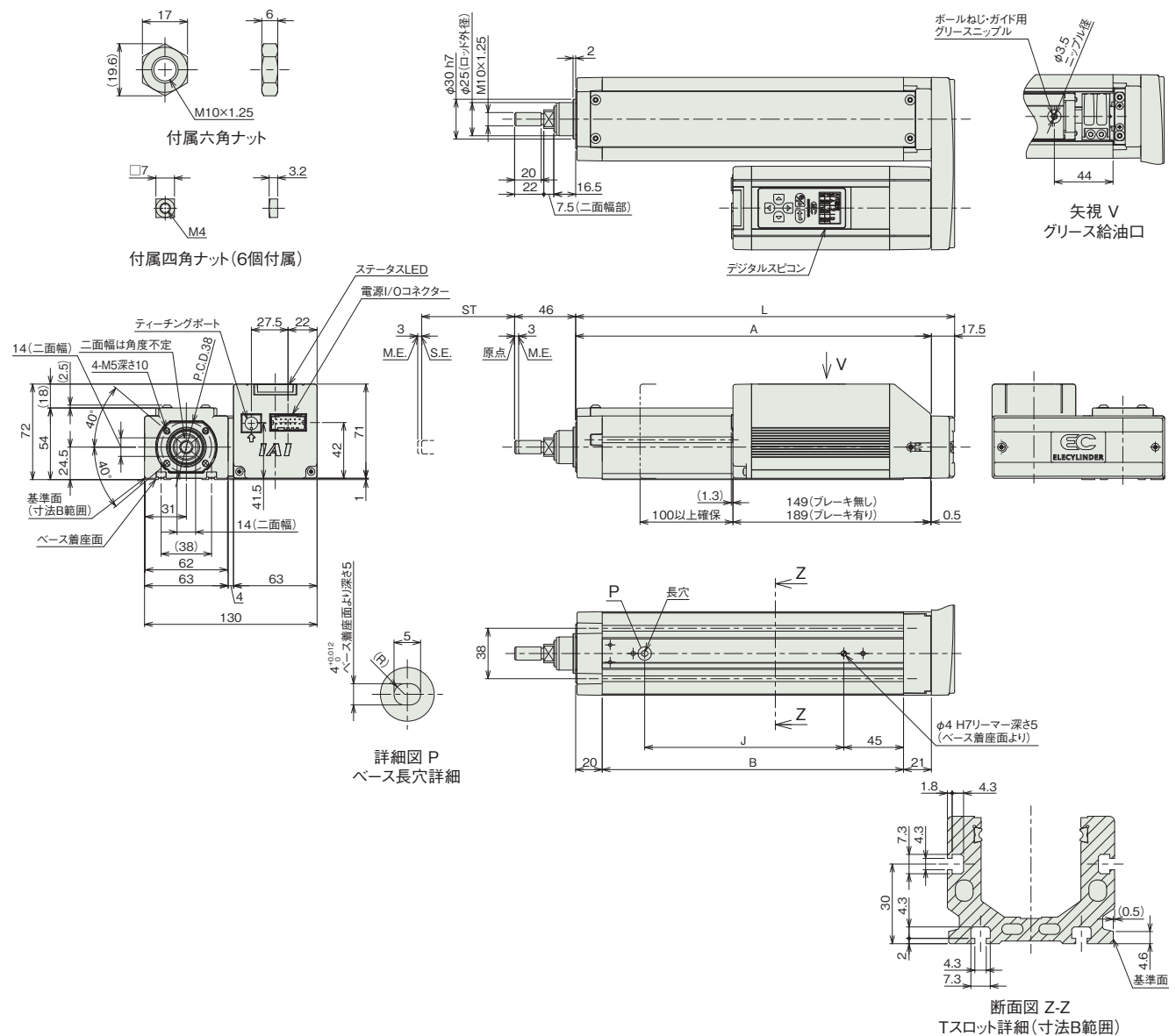
クリーン

防塵防滴

オプション

■EC-DRR6□R(デジタルスピコン付き)

(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。
(注) 下図はモーター左折返し仕様(ML)の場合です。



■ストローク別寸法

ストローク	65	115	165	215	265	315
L	235.5	285.5	335.5	385.5	435.5	485.5
A	218	268	318	368	418	468
B	177	227	277	327	377	427
J	100	150	200	250	300	350

■ストローク別質量

質量 (kg)	ストローク		65	115	165	215	265	315
		ブレーキ無し		2.2	2.5	2.7	3.0	3.2
	ブレーキ有り		2.5	2.8	3.0	3.3	3.5	3.8

■適応コントローラ

(注) ECシリーズはコントローラ内蔵です。内蔵コントローラの詳細は、2-391ページをご確認ください。

EC-RR7□R

EC-DRR7□R

(デジタルスピコン付き)

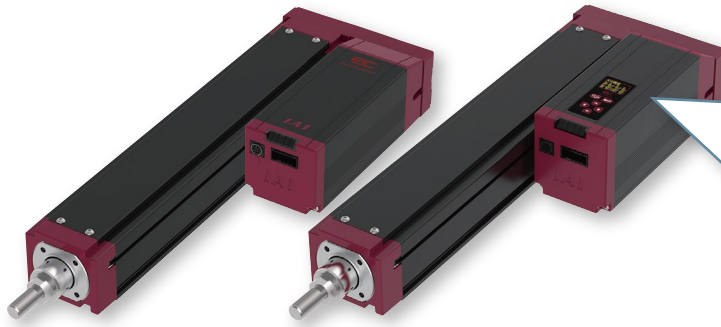


本体幅
70mm

24V
パルス
モーター

型式項目

EC			R						
シリーズ	タイプ	リード	仕様	ストローク	電源・I/Oケーブル長	オプション			
RR7	標準	S 24mm	R モーター折返し	65	下記電源・I/Oケーブル長	下記オプション			
DRR7	デジタルスピコン	H 16mm M 8mm L 4mm		315	価格表参照	価格表参照			



デジタルスピコン



ラジアル荷重対応
ラジアルシリンダー®

(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	RR7□R	DRR7□R		RR7□R	DRR7□R
65	-	-	215	-	-
115	-	-	265	-	-
165	-	-	315	-	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様 (注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ (注2)	B	2-373	-
先端アダプター (フランジ)	FFA	2-375	-
フランジ (前) (注2)	FL	2-376	-
フート金具	FT	2-377	-
指定グリース塗布仕様	G5	2-381	-
モーター左折返し仕様 (注3)	ML	2-381	-
モーター右折返し仕様 (注3)	MR	2-381	-
先端アダプター (雌ねじ)	NFA	2-382	-
ナックルジョイント (注4)	NJ	2-383	-
ナックルジョイント + 揺動受け金具 (注4)	NJPB	2-384	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
クレビス金具 (注4)	QR	2-385	-
クレビス金具 + 揺動受け金具 (注4)	QRPB	2-386	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
バッテリーレス	WA	2-388	-
アブソリュートエンコーダー仕様	WA	2-388	-
無線通信仕様	WL	2-388	-
無線軸動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様 (ACR) 選択時は、PNP仕様 (PN) および電源2系統仕様 (TMD2) を選択できません。
 (注2) 最短ストローク (65mm) の場合、ブレーキ (B) とフランジ (FL) を同時に選択することはできません。
 (注3) 型式項目のオプション欄に必ずどちらかの記号をご記入ください。
 (注4) クレビス金具 (QRもしくはQRPB) とナックルジョイント (NJもしくはNJPB) はセットでの購入となります。組付はお客様にてご対応ください。

POINT
選定上の注意

- 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。省電力設定を有効にする場合は、メインスペックが変わりますので、詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- ラジアルシリンダーはガイドを内蔵しています。ロッドに作用するラジアル荷重についての詳細は 1-295 ページをご確認ください。
- 水平可搬質量は外付けガイドを併用した場合です。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。
- 使用周囲温度によって、デューティの制限が必要です。詳細は 1-280 ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。

電源・I/Oケーブル長価格表 (標準価格)

標準コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様 (注6) (両端コネクタ付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	- (注5)	-
1 ~ 3	1 ~ 3m	-	-
4 ~ 5	4 ~ 5m	-	-
6 ~ 7	6 ~ 7m	-	-
8 ~ 10	8 ~ 10m	-	-

(注5) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。
 (注6) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様 (注7) (両端コネクタ付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1 ~ S3	1 ~ 3m	-	-
S4 ~ S5	4 ~ 5m	-	-
S6 ~ S7	6 ~ 7m	-	-
S8 ~ S10	8 ~ 10m	-	-

(注7) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

うれしい10のポイント

アプリケーション事例

選定

カタログの見方

注意事項

アクセサリ

内蔵コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッドラジアルシリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

■メインスペック

項目	内容					
リード	ボールねじリード (mm)	24	16	8	4	
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg) (省電力無効)	20	50	60	80
		最大可搬質量 (kg) (省電力有効)	18	40	50	55
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	860	700	320	160
		最低速度 (mm/s)	30	20	10	5
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.3
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg) (省電力無効)	3	8	18	19
		最大可搬質量 (kg) (省電力有効)	3	5	17.5	19
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	640	560	280	140
		最低速度 (mm/s)	30	20	10	5
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.3
押付け	最高加減速度 (G)	0.5	0.5	0.5	0.5	
	押付け時最大推力 (N)	182	273	547	1094	
ブレーキ	押付け最高速度 (mm/s)	20	20	20	20	
	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
ストローク	ブレーキ保持力 (kgf)	3	8	18	19	
	最小ストローク (mm)	65	65	65	65	
	最大ストローク (mm)	315	315	315	315	
	ストロークピッチ (mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ12mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロスモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
リニアガイド	直動無限循環型
ロッド	φ30mm 材質: アルミ 硬質アルマイト処理
ロッド不回転精度 (注8)	0度
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター (□56)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注8) 無負荷時のロッド回転方向変位角を表します。

■速度・加速度別可搬質量表

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード24

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)				垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	20	18	15	12	3	3
200	20	18	15	12	3	3
400	20	14	12	8	3	3
420	17	12	10	6	3	3
600	14	6	5	4	2.5	2
640	5	3	2	1.5	2	1
800	5	1	1			
860	2	0.5				

リード16

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)				垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	50	40	35	30	8	8
140	50	40	35	30	8	8
280	50	35	25	20	7	7
420	25	18	14	10	4.5	4
560	10	5	3	1.5	1	1
700	1					

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

リード8

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)				垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	60	50	45	40	18	18
70	60	50	45	40	18	18
140	60	50	45	40	16	12
210	60	40	31	26	10	9
280	25	10	8	6	3	2.5
320	5					

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

リード4

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)				垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	80	70	65	60	19	19
35	80	70	65	60	19	19
70	80	70	65	60	19	19
105	80	60	50	40	18	18
140	50	25	15	10	7	5
160	10					

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

■省電力設定有効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード24

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)		垂直
	0.3	0.7	0.3
0	18	9.5	3
200	18	9.5	3
420	10	5	1.5
630	1		

リード16

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)		垂直
	0.3	0.7	0.3
0	40	25	5
140	40	25	5
280	18	12	2
420	1.5	1	

リード8

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)		垂直
	0.3	0.7	0.3
0	50	30	17.5
70	50	30	17.5
140	50	30	7
210	14	7	2

リード4

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)		垂直
	0.3	0.7	0.3
0	55	50	19
35	55	50	19
70	55	50	13
105	30	15	2

<「G5」(指定グリース塗布仕様)オプション選択時の注意事項>

環境温度10℃以下で使用する場合は、下記の速度以下でご使用ください。

- ・リード16: 560mm/s以下
- ・リード8: 280mm/s以下
- ・リード4: 140mm/s以下

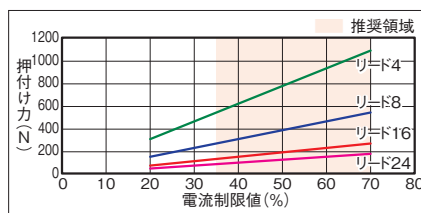
■ストロークと最高速度

リード (mm)	省電力設定	65~215 (50mm毎)	265 (mm)	315 (mm)
24	無効	860<640>		
	有効	630<420>		
16	無効	700<560>		
	有効	420<280>		
8	無効	320<280>	210	
	有効	210		
4	無効	160<140>		
	有効	105		

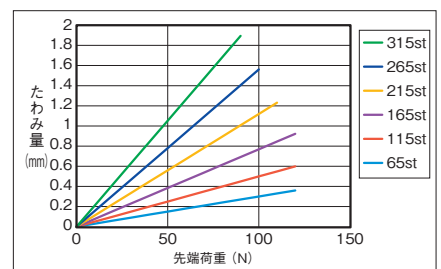
(単位はmm/s)

(注) < >内は垂直使用の場合です。

■押付け力と電流制限値の相関図



■ロッドたわみ量 (参考値)



うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

寸法図

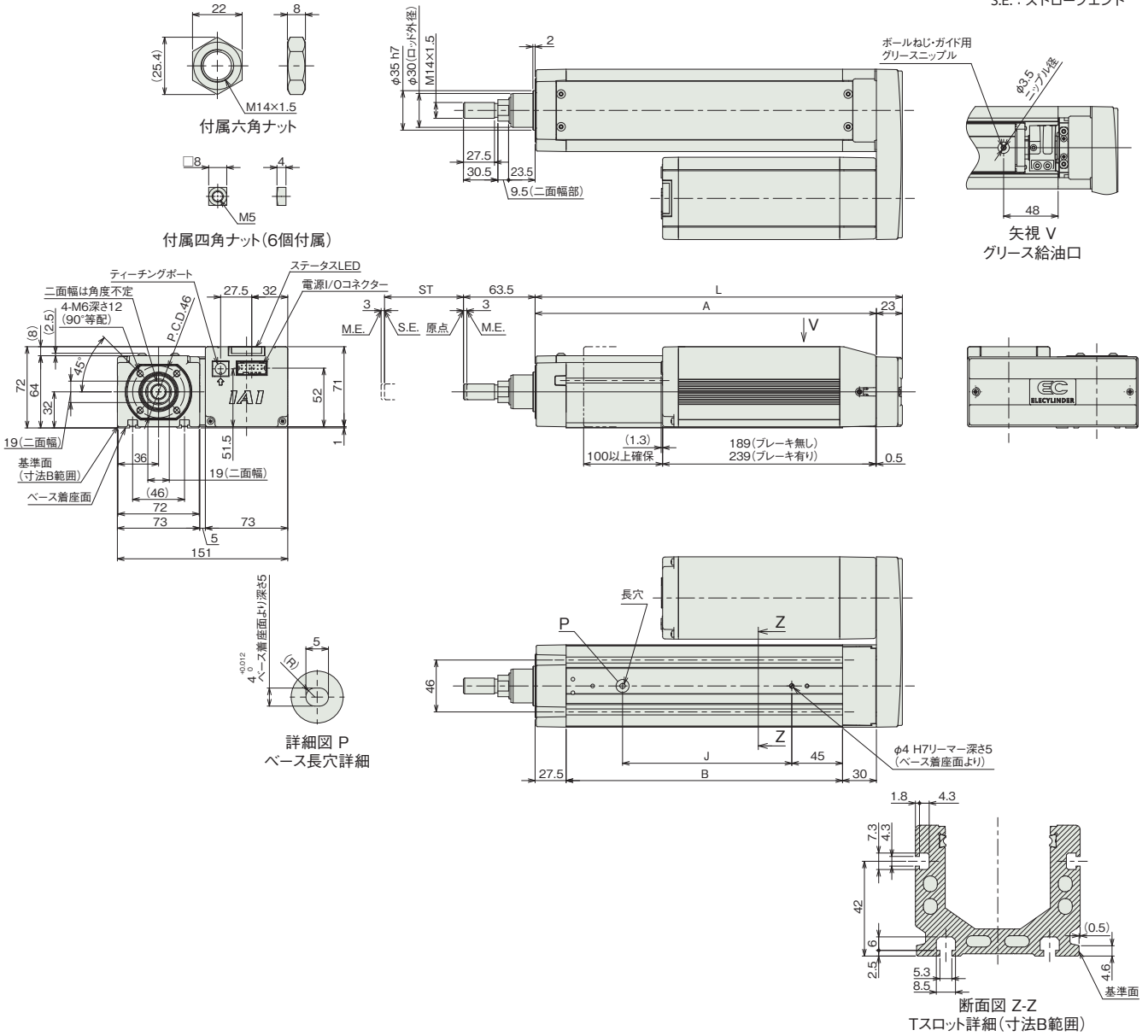
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



■EC-RR7□R

(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。
(注) 下図はモーター左折返し仕様 (ML) の場合です。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	65	115	165	215	265	315
L	275.5	325.5	375.5	425.5	475.5	525.5
A	252.5	302.5	352.5	402.5	452.5	502.5
B	195	245	295	345	395	445
J	100	150	200	250	300	350

■ストローク別質量

ストローク	65	115	165	215	265	315
質量 (kg)	ブレーキ無し	4.4	4.8	5.1	5.5	6.2
	ブレーキ有り	4.9	5.3	5.6	6.0	6.7

うれしい10の

アプリケーション事例

選定

カタログの

注意事項

アクセサリ

内蔵

制御関連機器

スライダー

ロッドラジアルシリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

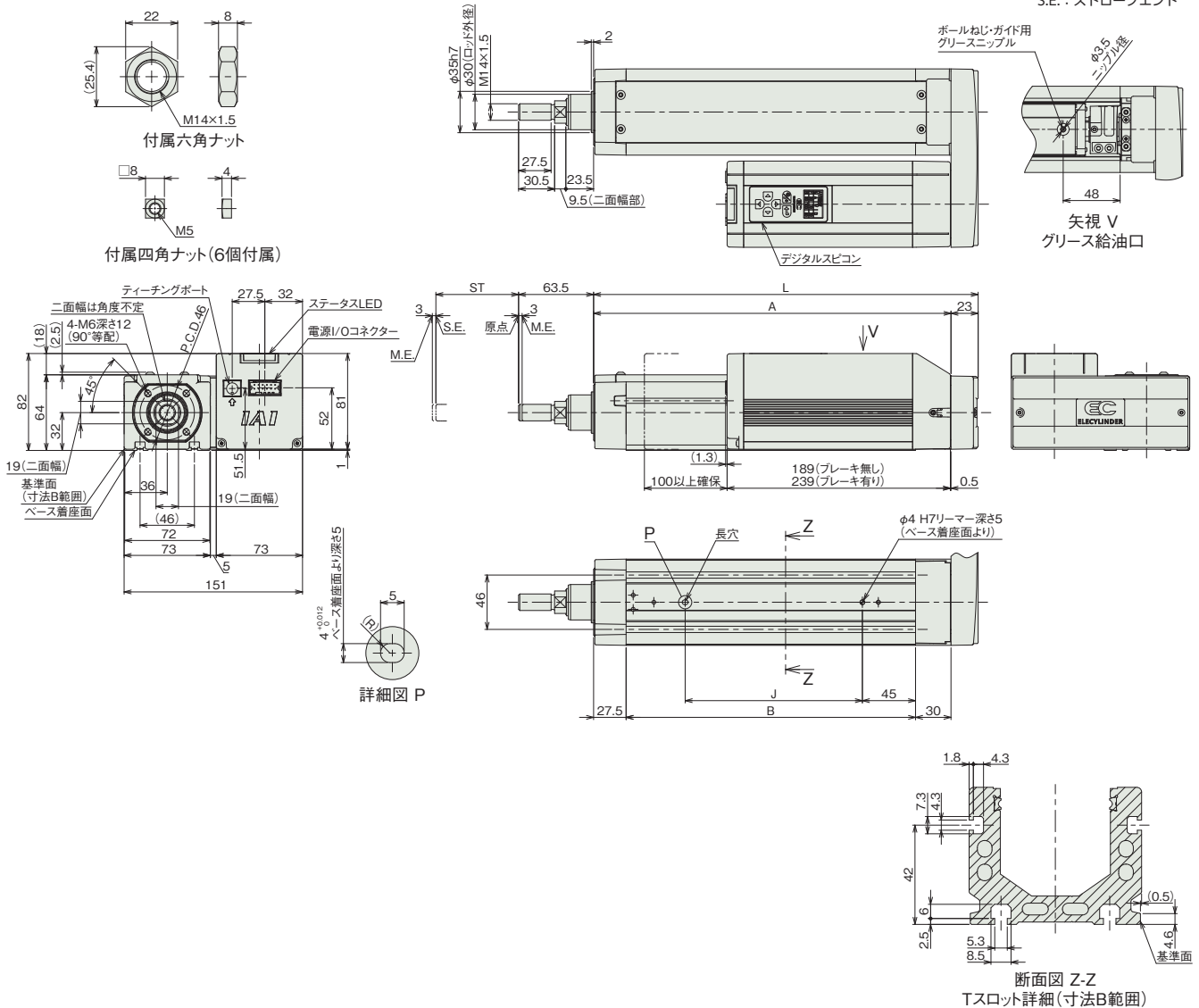
クリーン

防塵防滴

オプション

■EC-DRR7□R(デジタルスピコン付き)

(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。
(注) 下図はモーター左折返し仕様 (ML) の場合です。



■ストローク別寸法

ストローク	65	115	165	215	265	315
L	275.5	325.5	375.5	425.5	475.5	525.5
A	252.5	302.5	352.5	402.5	452.5	502.5
B	195	245	295	345	395	445
J	100	150	200	250	300	350

■ストローク別質量

質量 (kg)	ストローク		65	115	165	215	265	315
		ブレーキ無し	ブレーキ有り	4.5	4.8	5.2	5.6	5.9
			5.1	5.4	5.8	6.2	6.5	6.9

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-391ページをご確認ください。

EC-RR6□AHR EC-DRR6□AHR

〈デジタルスピコン付き〉

モーター
折返し

本体幅
60
mm

24v
パルス
モーター

■型式項目

EC			AHR		
シリーズ	タイプ	リード	仕様	ストローク	電源・I/Oケーブル長
RR6	標準	S 20mm	AHR 高剛性折返し	50	下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照
DRR6	デジタルスピコン	H 12mm		50mm	
		M 6mm		400	
		L 3mm		400mm (50mm毎)	
					オプション
					下記オプション 価格表参照



水平

垂直

横立て

天吊り

ラジアル荷重対応
ラジアルシリンダー®

(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

■ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	RR6□AHR	DRR6□AHR		RR6□AHR	DRR6□AHR
50	-	-	250	-	-
100	-	-	300	-	-
150	-	-	350	-	-
200	-	-	400	-	-

■オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様 (注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ (注2)	B	2-373	-
先端アダプター (フランジ)	FFA	2-375	-
フランジ (前) (注2)	FL	2-376	-
フット金具	FT	2-377	-
指定グリース塗布仕様	G5	2-381	-
モーター左折返し仕様 (注3)	ML	2-381	-
モーター右折返し仕様 (注3)	MR	2-381	-
先端アダプター (雌ねじ)	NFA	2-382	-
ナックルジョイント (注4)	NJ	2-383	-
ナックルジョイント + 揺動受け金具 (注4)	NJPB	2-384	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
クレビス金具 (注4)	QR	2-385	-
クレビス金具 + 揺動受け金具 (注4)	QRPB	2-386	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
バッテリーレス アナログエンコーダ仕様	WA	2-388	-
無線通信仕様	WL	2-388	-
無線軸動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様 (ACR) 選択時は、PNP仕様 (PN) および電源2系統仕様 (TMD2) を選択できません。
 (注2) 最短ストローク (50mm) の場合、ブレーキ (B) とフランジ (FL) を同時に選択することはできません。
 (注3) 型式項目のオプション欄に必ずどちらかの記号をご記入ください。
 (注4) クレビス金具 (QRもしくはQRPB) とナックルジョイント (NJもしくはNJPB) はセットでの購入となります。組付はお客様にてご対応ください。

POINT

選定上の注意

- (1) 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。省電力設定を有効にする場合は、メインスペックが変わりますので、詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) ラジアルシリンダーはガイドを内蔵しています。ロッドに作用するラジアル荷重についての詳細は 1-295 ページをご確認ください。
- (3) 水平可搬質量は外付けガイドを併用した場合です。
- (4) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。
- (5) 使用周囲温度によって、デューティの制限が必要です。詳細は 1-280 ページをご参照ください。
- (6) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。

■電源・I/Oケーブル長価格表 (標準価格)

■標準コネクターケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様 (注6) (両端コネクター付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	- (注5)	-
1 ~ 3	1 ~ 3m	-	-
4 ~ 5	4 ~ 5m	-	-
6 ~ 7	6 ~ 7m	-	-
8 ~ 10	8 ~ 10m	-	-

(注5) 端子台コネクターのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。
 (注6) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

■4方向コネクターケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様 (注7) (両端コネクター付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1 ~ S3	1 ~ 3m	-	-
S4 ~ S5	4 ~ 5m	-	-
S6 ~ S7	6 ~ 7m	-	-
S8 ~ S10	8 ~ 10m	-	-

(注7) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクセサリ

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

■メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	20	12	6	3	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg) (省電力無効)	6	25	40	60
		最大可搬質量(kg) (省電力有効)	6	25	40	40
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	800	700	450	225
		最低速度(mm/s)	25	15	8	4
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg) (省電力無効)	1.5	4	10	20
		最大可搬質量(kg) (省電力有効)	1	4	10	20
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	800	700	450	225
		最低速度(mm/s)	25	15	8	4
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
押付け	最高加減速度(G)	0.5	0.5	0.5	0.5	
	押付け時最大推力(N)	67	112	224	449	
ブレーキ	押付け最高速度(mm/s)	20	20	20	20	
	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
ストローク	ブレーキ保持力(kgf)	1.5	4	10	20	
	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	400	400	400	400	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ10mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロストモーション	-(2点間位置決め機能のため、表記できません)
リニアガイド	直動無限循環型
ロッド	φ25mm 材質:アルミ 硬質アルマイト処理
ロッド不回転精度(注8)	0度
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター(□42)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注8) 無負荷時のロッド回転方向変位角を表します。

■速度・加速度別可搬質量表

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード20

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)				垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	6	6	5	5	1.5	1.5
160	6	6	5	5	1.5	1.5
320	6	6	5	3	1.5	1.5
480	6	6	5	3	1.5	1.5
640	6	4	3	2	1.5	1.5
800	4	3			1	1

リード12

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)				垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	25	18	16	12	4	4
100	25	18	16	12	4	4
200	25	18	16	10	4	4
400	20	14	10	6	4	4
500	15	8	6	4	3.5	3
700	6	2			2	1

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

リード6

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)				垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	40	35	30	25	10	10
50	40	35	30	25	10	10
100	40	35	30	25	10	10
200	40	30	25	20	10	10
250	40	27.5	22.5	18	9	8
350	30	14	12	10	5	4.5
400	18	10	6	2	3	2.5
450	8	3			1	0.5

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

リード3

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)				垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	60	50	45	40	20	20
50	60	50	45	40	20	20
100	60	50	45	40	20	20
125	60	50	40	30	10	10
175	40	35	25	20	6	5
200	35	23	15	5	5	4
225	16				2	

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

■省電力設定有効 可搬質量の単位はkgです。

リード20

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)			垂直
	0.3	0.7	0.3	0.3
0	6	5		1
160	6	5		1
320	6	5		1
480	4	3		1
640	3	1		0.5

リード12

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)			垂直
	0.3	0.7	0.3	0.3
0	25	10		4
100	25	10		4
200	25	10		4
300	20	8		3
400	10	5		2
500	5	2		1

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

リード6

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)			垂直
	0.3	0.7	0.3	0.3
0	40	20		10
50	40	20		10
100	40	20		10
150	40	20		8
200	35	18		5
250	10	6		3

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

リード3

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)			垂直
	0.3	0.7	0.3	0.3
0	40	25		20
25	40	25		20
50	40	25		20
75	40	25		12
100	40	25		9
125	40	25		5

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

<「G5」(指定グリース塗布仕様)オプション選択時の注意事項>

環境温度10℃以下で使用する場合は、下記の数値以下でご利用ください。

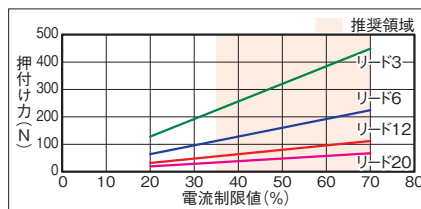
- ・リード12：400mm/s以下
- ・リード6：200mm/s以下
- ・リード3：100mm/s以下

■ストロークと最高速度

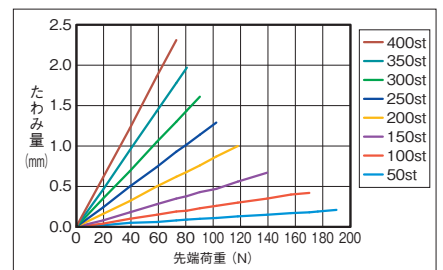
リード (mm)	省電力 設定	50~400 (50mm毎)
20	無効	800
	有効	640
12	無効	700
	有効	500
6	無効	450
	有効	250
3	無効	225
	有効	125

(単位はmm/s)

■押付け力と電流制限値の相関図



■ロッドたわみ量(参考値)



うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

コントローラー

制御関連機器

スライダ

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

寸法図

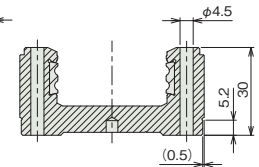
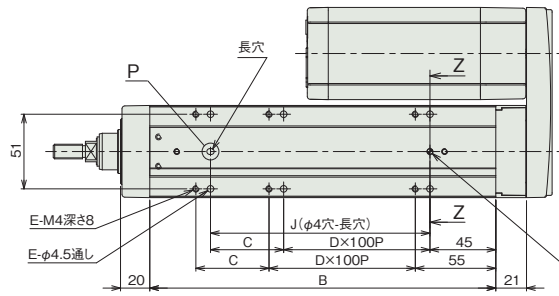
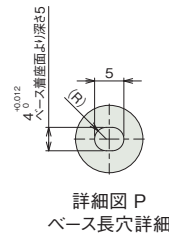
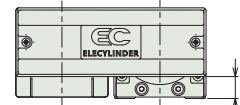
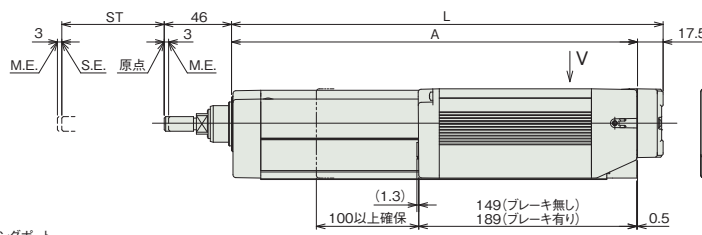
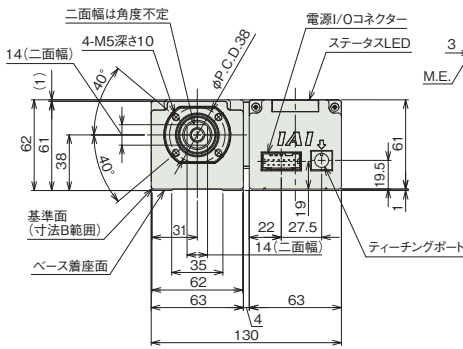
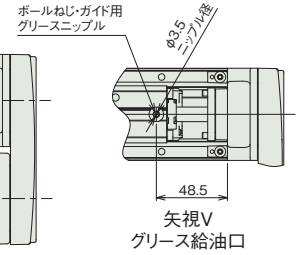
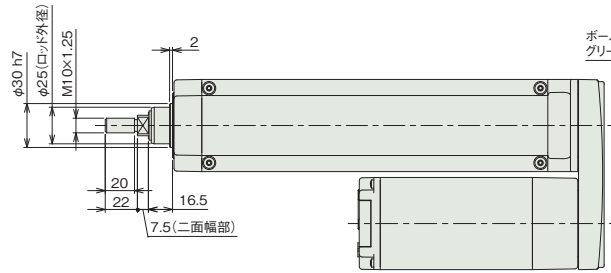
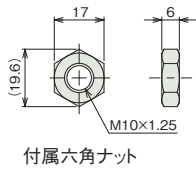
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

■EC-RR6□AHR

(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。
(注) 下図はモーター左折返し仕様 (ML) の場合です。

ST: ストローク
M.E.: メカカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400
L	245	295	345	395	445	495	545	595
A	227.5	277.5	327.5	377.5	427.5	477.5	527.5	577.5
B	186.5	236.5	286.5	336.5	386.5	436.5	486.5	536.5
C	0	50	0	50	0	50	0	50
D	1	1	2	2	3	3	4	4
E	4	6	6	8	8	10	10	12
J	100	150	200	250	300	350	400	450

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400
質量 (kg)	ブレーキ無し	2.3	2.5	2.8	3.1	3.3	3.6	4.1
	ブレーキ有り	2.6	2.8	3.1	3.4	3.6	3.9	4.4

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクセサリ

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

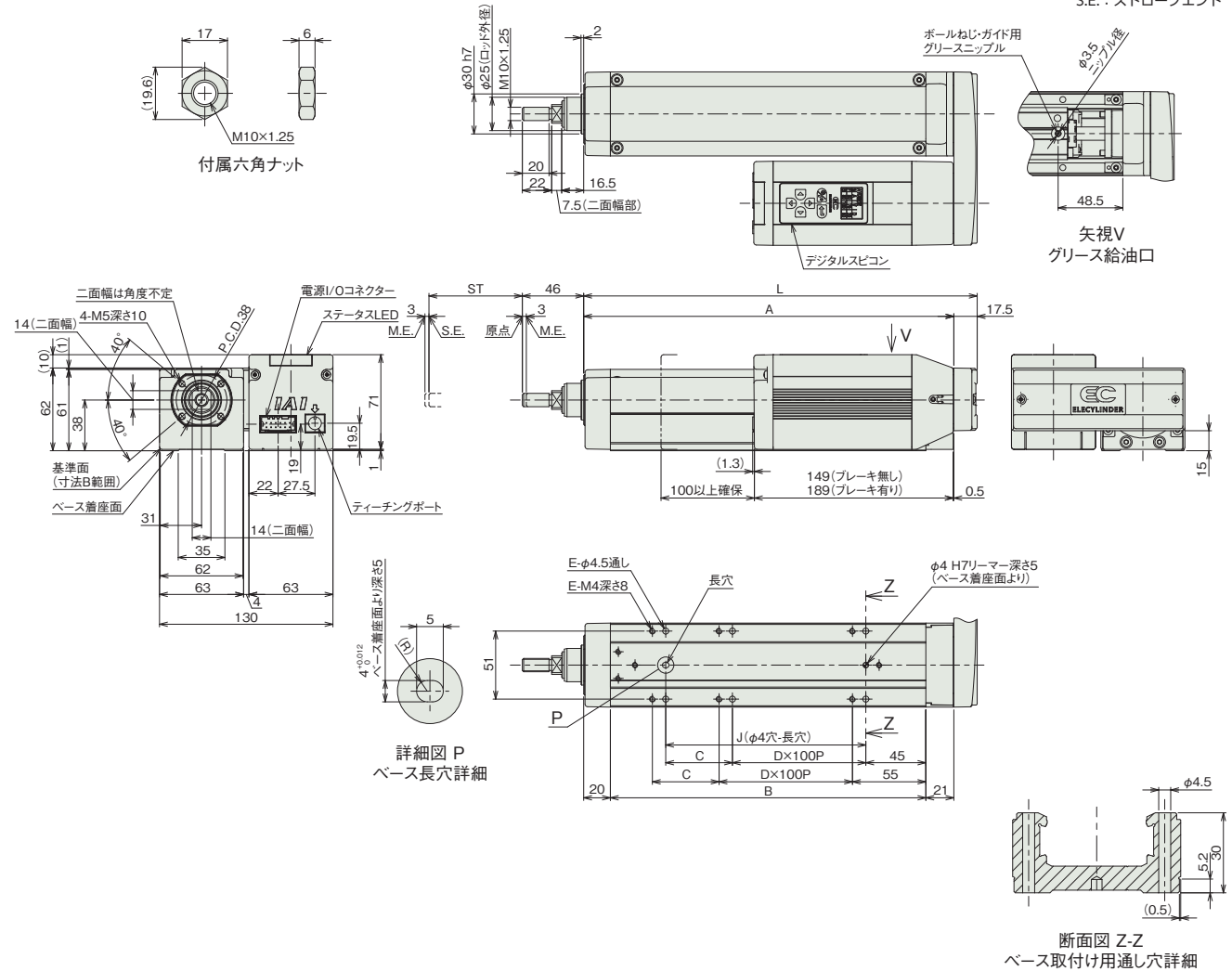
防塵防滴

オプション

■EC-DRR6□AHR(デジタルスピコン付き)

(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。
(注) 下図はモーター左折返し仕様(ML)の場合です。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400
L	245	295	345	395	445	495	545	595
A	227.5	277.5	327.5	377.5	427.5	477.5	527.5	577.5
B	186.5	236.5	286.5	336.5	386.5	436.5	486.5	536.5
C	0	50	0	50	0	50	0	50
D	1	1	2	2	3	3	4	4
E	4	6	6	8	8	10	10	12
J	100	150	200	250	300	350	400	450

■ストローク別質量

ストローク		50	100	150	200	250	300	350	400
質量 (kg)	ブレーキ無し	2.4	2.7	3.0	3.2	3.5	3.8	4.0	4.3
	ブレーキ有り	2.7	3.0	3.3	3.5	3.8	4.1	4.3	4.6

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-391ページをご確認ください。

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダ

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

EC-RR7□AHR EC-DRR7□AHR

〈デジタルスピコン付き〉

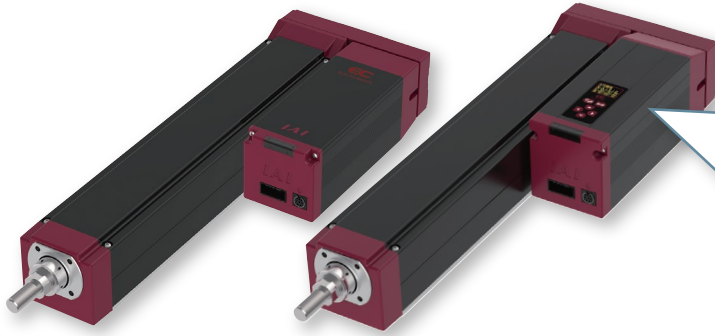


本体幅
80mm

24V
パルス
モーター

■型式項目

EC		AHR		ストローク		電源・I/Oケーブル長		オプション	
シリーズ	タイプ	リード	仕様	50	50mm	下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照		オプション 下記オプション 価格表参照	
RR7	標準	S 24mm	AHR 高剛性折返し	500	500mm (50mm毎)				
DRR7	デジタルスピコン	H 16mm M 8mm L 4mm							



デジタルスピコン



ラジアル荷重対応
ラジアルシリンダー®

(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

■ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	RR7□AHR	DRR7□AHR		RR7□AHR	DRR7□AHR
50	-	-	300	-	-
100	-	-	350	-	-
150	-	-	400	-	-
200	-	-	450	-	-
250	-	-	500	-	-

■オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様 (注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ (注2)	B	2-373	-
先端アダプター (フランジ)	FFA	2-375	-
フランジ (前) (注2)	FL	2-376	-
フット金具	FT	2-377	-
指定グリース塗布仕様	G5	2-381	-
モーター左折返し仕様 (注3)	ML	2-381	-
モーター右折返し仕様 (注3)	MR	2-381	-
先端アダプター (雌ねじ)	NFA	2-382	-
ナックルジョイント (注4)	NJ	2-383	-
ナックルジョイント + 揺動受け金具 (注4)	NJPB	2-384	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
クレビス金具 (注4)	QR	2-385	-
クレビス金具 + 揺動受け金具 (注4)	QRPB	2-386	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
バッテリーレス アブソリュートエンコーダー仕様	WA	2-388	-
無線通信仕様	WL	2-388	-
無線軸動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様 (ACR) 選択時は、PNP仕様 (PN) および電源2系統仕様 (TMD2) を選択できません。
 (注2) 最短ストローク (50mm) の場合、ブレーキ (B) とフランジ (FL) を同時に選択することはできません。
 (注3) 型式項目のオプション欄に必ずどちらかの記号をご記入ください。
 (注4) クレビス金具 (QRもしくはQRPB) とナックルジョイント (NJもしくはNJPB) はセットでの購入となります。相付はお客様にてご対応ください。

POINT
選定上の注意

- 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。省電力設定を有効にする場合は、メインスペックが変わりますので、詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- ラジアルシリンダーはガイドを内蔵しています。ロッドに作用するラジアル荷重についての詳細は 1-295 ページをご確認ください。
- 水平可搬質量は外付けガイドを併用した場合です。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。
- 使用周囲温度によって、デューティーの制限が必要です。詳細は 1-280 ページをご確認ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご確認ください。

■電源・I/Oケーブル長価格表 (標準価格)

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様 (注6) (両端コネクター付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	- (注5)	-
1 ~ 3	1 ~ 3m	-	-
4 ~ 5	4 ~ 5m	-	-
6 ~ 7	6 ~ 7m	-	-
8 ~ 10	8 ~ 10m	-	-

(注5) 端子台コネクターのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。
 (注6) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

■4方向コネクターケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様 (注7) (両端コネクター付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1 ~ S3	1 ~ 3m	-	-
S4 ~ S5	4 ~ 5m	-	-
S6 ~ S7	6 ~ 7m	-	-
S8 ~ S10	8 ~ 10m	-	-

(注7) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクセサリ

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

■メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード (mm)	24	16	8	4	
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg) (省電力無効)	20	50	60	80
		最大可搬質量 (kg) (省電力有効)	18	40	50	55
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	860	640	320	150
		最低速度 (mm/s)	30	20	10	5
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.3
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg) (省電力無効)	3	8	18	28
		最大可搬質量 (kg) (省電力有効)	3	5	17.5	26
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	640	560	280	140
		最低速度 (mm/s)	30	20	10	5
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.3
押付け	最高加減速度 (G)	0.5	0.5	0.5	0.5	
	押付け時最大推力 (N)	182	273	547	1094	
ブレーキ	押付け最高速度 (mm/s)	20	20	20	20	
	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
ストローク	ブレーキ保持力 (kgf)	3	8	18	28	
	最小ストローク (mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク (mm)	500	500	500	500	
	ストロークピッチ (mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ12mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロスモーション	-(2点間位置決め機能のため、表記できません)
リニアガイド	直動無限循環型
ロッド	φ30mm 材質:アルミ 硬質アルマイト処理
ロッド不回転精度 (注8)	0度
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター(□I56)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注8) 無負荷時のロッド回転方向変位角を表します。

■速度・加速度別可搬質量表

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード24

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)				垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	20	18	15	12	3	3
200	20	18	15	12	3	3
400	20	14	12	8	3	3
420	17	12	10	6	3	3
600	14	6	5	4	2.5	2
640	5	3	2	1.5	2	1
800	5	1	1			
860	2					

リード16

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)				垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	50	40	35	30	8	8
140	50	40	35	30	8	8
280	50	35	25	20	7	7
420	25	18	10	10	4	3
560	7	5	2	1	0.5	0.5
640	2.5					

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

リード8

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)				垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	60	50	45	40	18	18
70	60	50	45	40	18	18
140	60	50	45	40	16	12
210	60	40	31	26	10	9
280	25	10	8	6	3	2.5
320	5					

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

リード4

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)				垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	80	70	65	60	28	28
35	80	70	65	60	28	28
70	80	70	65	60	28	28
105	80	60	50	40	18	18
140	40	15	10	5	5	3
150	20					

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

■省電力設定有効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード24

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)		垂直
	0.3	0.7	0.3
0	18	9.5	3
200	18	9.5	3
420	10	5	1.5
630	1		

リード16

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)		垂直
	0.3	0.7	0.3
0	40	25	5
140	40	25	5
280	18	12	2
420	1.5	1	

リード8

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)		垂直
	0.3	0.7	0.3
0	50	30	17.5
70	50	30	17.5
140	50	30	7
210	14	7	1

リード4

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)		垂直
	0.3	0.7	0.3
0	55	50	26
35	55	50	26
70	55	50	13
105	30	15	2

<「G5」(指定グリース塗布仕様)オプション選択時の注意事項>

環境温度10℃以下で使用する場合は、下記の速度以下でご使用ください。

- ・リード16: 560mm/s以下
- ・リード8: 280mm/s以下
- ・リード4: 140mm/s以下

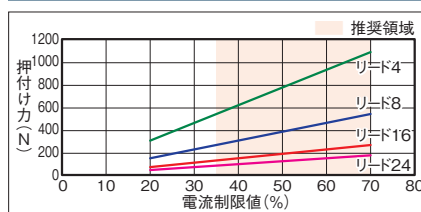
■ストロークと最高速度

リード (mm)	省電力設定	50~500 (50mm毎)
24	無効	860<640>
	有効	630<420>
16	無効	640<560>
	有効	420<280>
8	無効	320<280>
	有効	210
4	無効	150<140>
	有効	105

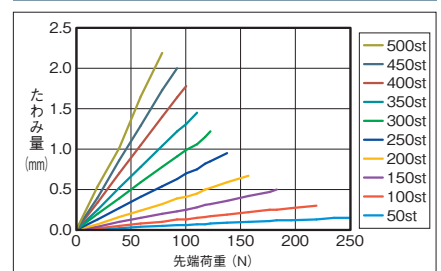
(単位はmm/s)

(注) < >内は垂直使用の場合です。

■押付け力と電流制限値の相関図



■ロッドたわみ量(参考値)



うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

寸法図

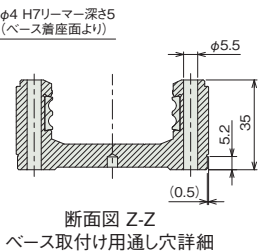
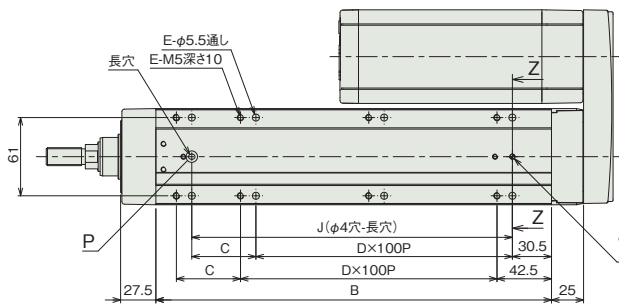
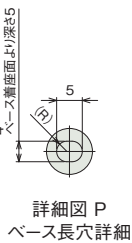
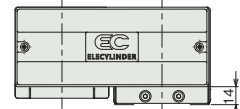
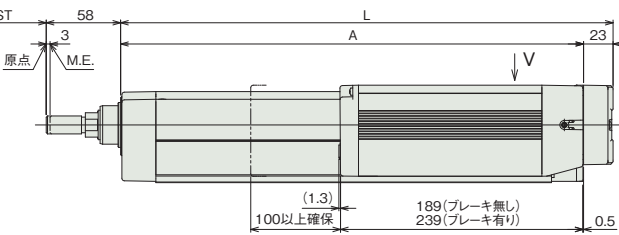
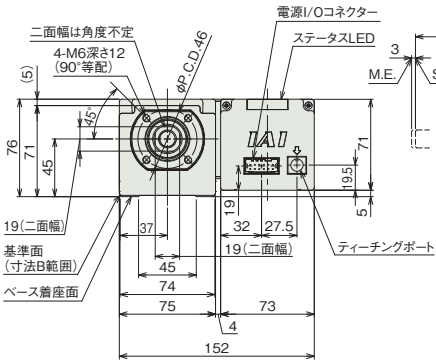
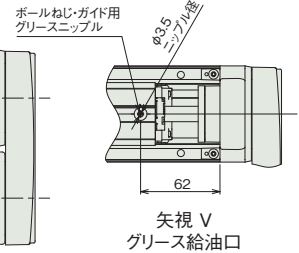
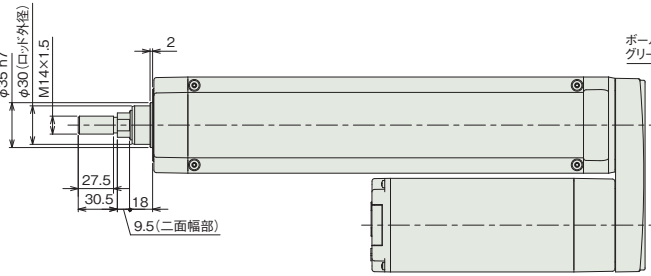
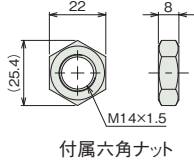
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

■EC-RR7□AHR

(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。
(注) 下図はモーター左折返し仕様 (ML) の場合です。

ST: ストローク
M.E.: メカカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
L	284	334	384	434	484	534	584	634	684	734
A	261	311	361	411	461	511	561	611	661	711
B	208.5	258.5	308.5	358.5	408.5	458.5	508.5	558.5	608.5	658.5
C	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0
D	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6
E	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14
J	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600

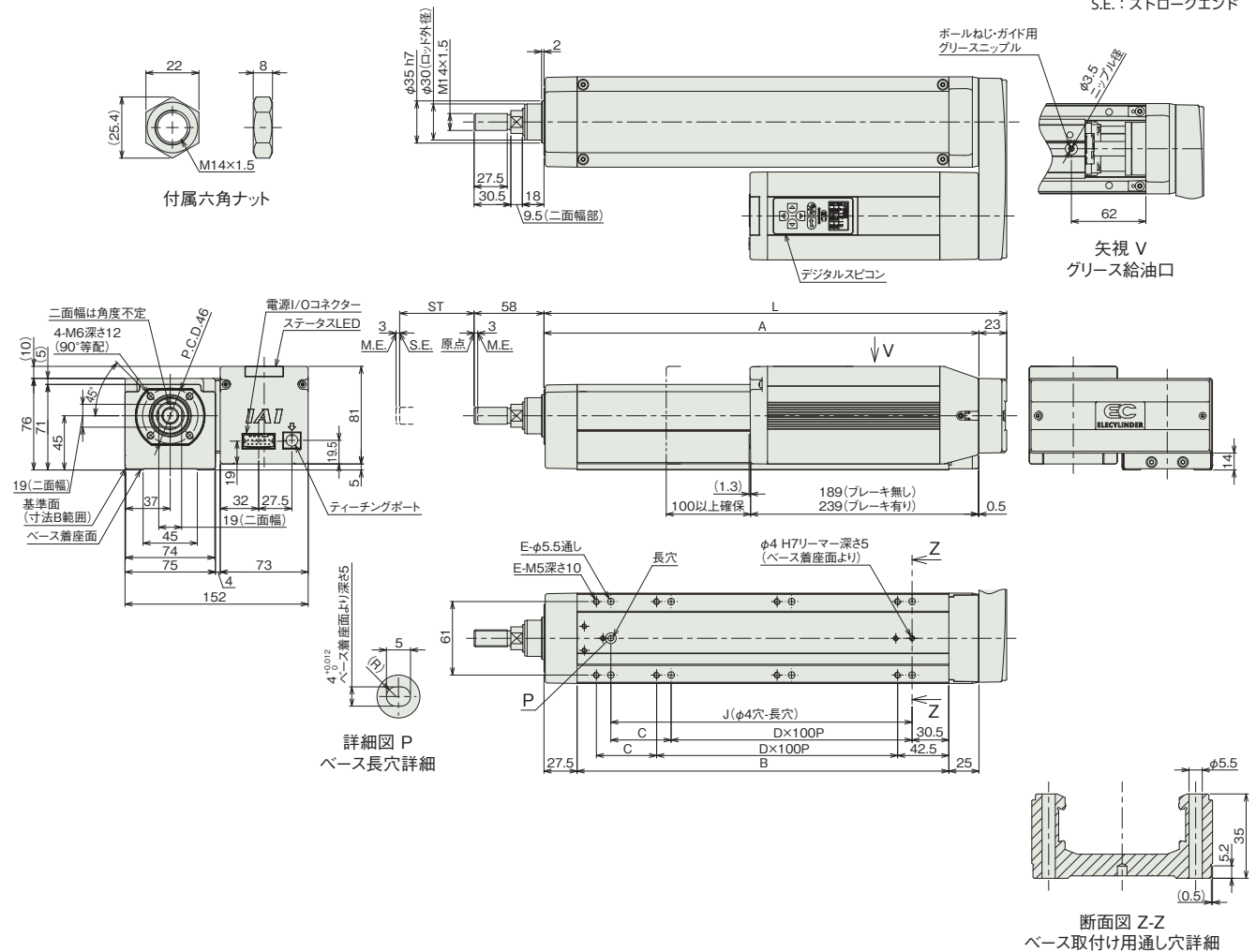
■ストローク別質量

質量 (kg)	ストローク									
	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
ブレーキ無し	4.6	5	5.3	5.6	6	6.3	6.6	7	7.3	7.6
ブレーキ有り	5.1	5.5	5.8	6.1	6.5	6.8	7.1	7.5	7.8	8.1

うれしい10のポイント
アプリケーション事例
選定
カタログの見方
注意事項
アクセサリ
コントローラー
制御関連機器

■EC-DRR7□AHR(デジタルスピコン付き)

(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。
(注) 下図はモーター左折返し仕様(ML)の場合です。



うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター
内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
L	284	334	384	434	484	534	584	634	684	734
A	261	311	361	411	461	511	561	611	661	711
B	208.5	258.5	308.5	358.5	408.5	458.5	508.5	558.5	608.5	658.5
C	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0
D	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6
E	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14
J	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600

■ストローク別質量

ストローク		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
質量 (kg)	ブレーキ無し	4.8	5.1	5.5	5.8	6.1	6.5	6.8	7.2	7.5	7.9
	ブレーキ有り	5.4	5.7	6.1	6.4	6.7	7.1	7.4	7.8	8.1	8.5

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-391ページをご確認ください。

EC-RP4

細小型 モーター折返し 本体幅 30mm 24Vパルスモーター

■型式項目

EC	-	RP4	-	-	-	-
シリーズ	-	タイプ	リード	-	ストローク	電源・I/Oケーブル長 下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照
			H 6mm M 4mm L 2mm		30 30mm 50 50mm	オプション 下記オプション 価格表参照



- 送りねじに回り止め機構が付いていませんので、ご使用時は送りねじ先端にガイド等の回り止め機構を追加してご使用ください。(回り止めがないと送りねじが回転前後に移動が出来ません) また回り止め機構とロッドを連結する際は、フローティングジョイント類は使用しないでください。取付方法、条件等は 1-268 ページをご参照ください。
- 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。
- 水平可搬質量は外付けガイドを併用した場合です。ロッドの進行方向以外からの外力は、かけないでください。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は 1-269 ページをご確認ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご確認ください。

■ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格
30	-
50	-

■オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様 (注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
指定グリース塗布仕様	G5	2-381	-
PNP仕様	PN	2-384	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
バッテリーレス アブソリュートエンコーダー仕様	WA	2-388	-
無線通信仕様	WL	2-388	-
無線軸動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様 (ACR) 選択時は、PNP仕様 (PN) および電源2系統仕様 (TMD2) を選択できません。

■電源・I/Oケーブル長価格表 (標準価格)

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様 (注3) (両端コネクタ付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	- (注2)	-
1 ~ 3	1 ~ 3m	-	-
4 ~ 5	4 ~ 5m	-	-
6 ~ 7	6 ~ 7m	-	-
8 ~ 10	8 ~ 10m	-	-

(注2) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。
(注3) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
(注) ロボットケーブルです。

■4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様 (注4) (両端コネクタ付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1 ~ S3	1 ~ 3m	-	-
S4 ~ S5	4 ~ 5m	-	-
S6 ~ S7	6 ~ 7m	-	-
S8 ~ S10	8 ~ 10m	-	-

(注4) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
(注) ロボットケーブルです。

■メインスペック

項目	内容				
リード	ボールねじリード (mm)	6	4	2	
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	2.5	4	8
		最高速度 (mm/s)	300	200	100
	速度/加減速度	最低速度 (mm/s)	7.5	5	2.5
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度 (G)	1	1	0.3
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	1	1.5	2.5
		最高速度 (mm/s)	300	200	100
	速度/加減速度	最低速度 (mm/s)	7.5	5	2.5
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度 (G)	0.5	0.5	0.3
押付け	押付け時最大推力 (N)	30	45	90	
	押付け最高速度 (mm/s)	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ			
	ブレーキ保持力 (kgf)	1	1.5	2.5	
ストローク	最小ストローク (mm)	30	30	30	
	最大ストローク (mm)	50	50	50	
	ストロークピッチ (mm)	20	20	20	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ6mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロスモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
ロッド不回転精度	-
走行寿命	5000kmもしくは5000万往復
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター (□28)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。

リード6

姿勢	水平			垂直		
	速度 (mm/s)					
速度	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	2.5	2.5	1.5	1.5	1	1
300	2.5	2.5	1.5	1.5	1	1

リード4

姿勢	水平			垂直		
	速度 (mm/s)					
速度	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	4	4	2	2	1.5	1.5
200	4	4	2	2	1.5	1.5

リード2

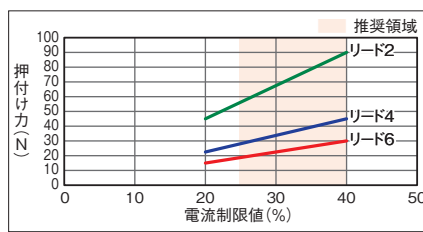
姿勢	水平		垂直	
	速度 (mm/s)			
速度	0.3	0.3	0.3	0.3
0	8	8	2.5	2.5
100	8	8	2.5	2.5

■ ストロークと最高速度

リード (mm)	30 (mm)	50 (mm)
6	300	
4	200	
2	100	

(単位はmm/s)

■ 押付け力と電流制限値の相関図



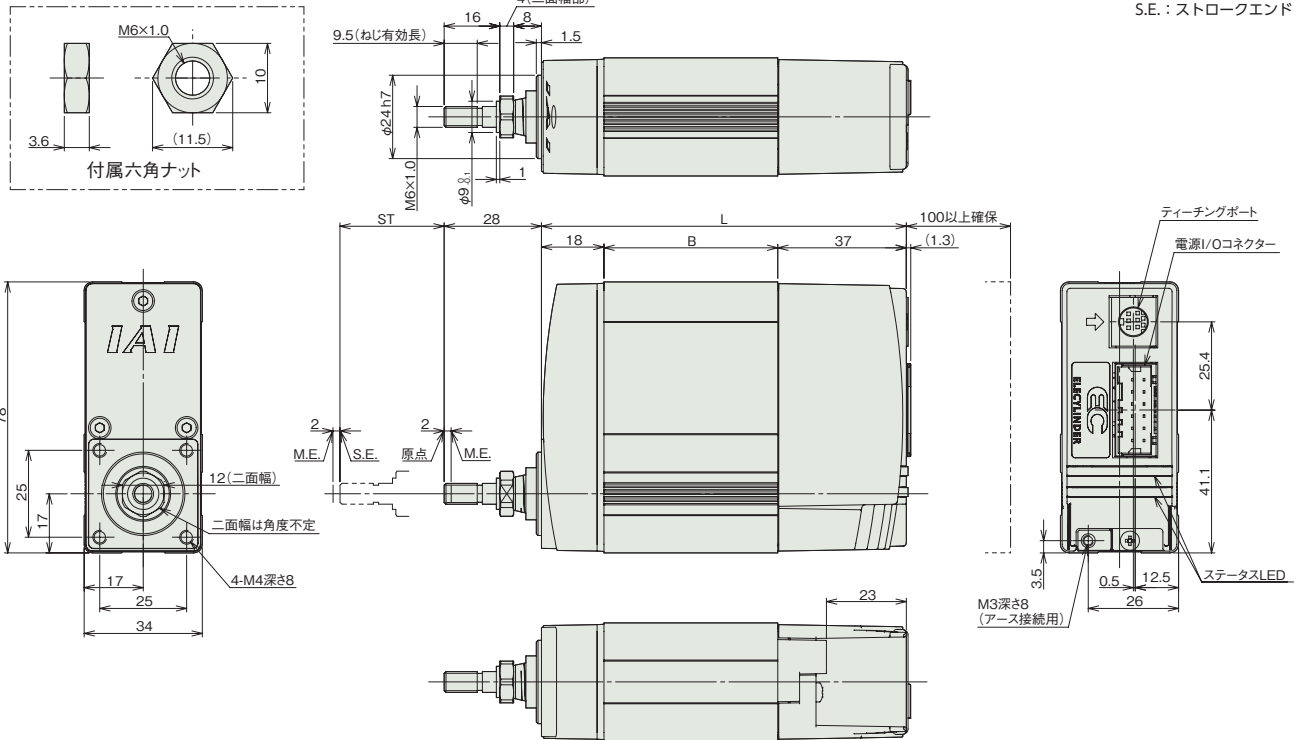
■ 寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ ストローク別寸法

エンコーダー種類		インクリメンタル		バッテリーレスアブソリュート	
ストローク		30	50	30	50
L	ブレーキ無し	105	125	125	125
	ブレーキ有り	135	135	155	155
B	ブレーキ無し	50	70	70	70
	ブレーキ有り	80	80	100	100

■ ストローク別質量

エンコーダー種類		インクリメンタル		バッテリーレスアブソリュート	
ストローク		30	50	30	50
質量 (kg)	ブレーキ無し	0.5	0.6	0.6	0.6
	ブレーキ有り	0.7	0.7	0.7	0.7

■ 適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-391ページをご確認ください。

うれしい10の
ポイント
アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダ

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

EC-RP5

細小型

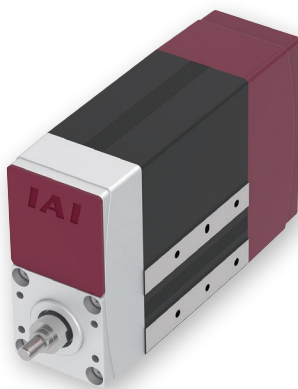
モーター折返し

本体幅
50mm

24v
パルスモーター

■型式項目

EC	RP5																		
シリーズ	タイプ	リード	ストローク	電源・I/Oケーブル長 下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照	オプション 下記オプション 価格表参照														
		<table border="1" style="font-size: 8px;"> <tr><td>S</td><td>16mm</td></tr> <tr><td>H</td><td>10mm</td></tr> <tr><td>M</td><td>5mm</td></tr> <tr><td>L</td><td>2.5mm</td></tr> </table>	S	16mm	H	10mm	M	5mm	L	2.5mm	<table border="1" style="font-size: 8px;"> <tr><td>50</td><td>50mm</td></tr> <tr><td>100</td><td>100mm</td></tr> <tr><td>150</td><td>150mm</td></tr> </table>	50	50mm	100	100mm	150	150mm		
S	16mm																		
H	10mm																		
M	5mm																		
L	2.5mm																		
50	50mm																		
100	100mm																		
150	150mm																		



水平

垂直

横立て

天吊り

CE

RoHS
10

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格
50	-
100	-
150	-

■オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様(注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
指定グリース塗布仕様(注2)	G5	2-381	-
PNP仕様	PN	2-384	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
バッテリーレス			
アブソリュートエンコーダー仕様	WA	2-388	-
無線通信仕様	WL	2-388	-
無線軸動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様(ACR)選択時は、PNP仕様(PN)および電源2系統仕様(TMD2)を選択できません。
 (注2) 指定グリース仕様(G5)の場合、使用環境温度は10℃~40℃です。

■電源・I/Oケーブル長価格表(標準価格)

■標準コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様(注4) (両端コネクタ付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	-(注3)	-
1~3	1~3m	-	-
4~5	4~5m	-	-
6~7	6~7m	-	-
8~10	8~10m	-	-

(注3) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。
 (注4) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

■4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様(注5) (両端コネクタ付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1~S3	1~3m	-	-
S4~S5	4~5m	-	-
S6~S7	6~7m	-	-
S8~S10	8~10m	-	-

(注5) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

POINT

選定上の注意

- (1) 送りねじに回り止め機構が付いていませんので、ご使用時は送りねじ先端にガイド等の回り止め機構を追加してご使用ください。(回り止めがないと送りねじが回転し前後に移動が来ません) また回り止め機構とロッドを連結する際は、フローティングジョイント類は使用しないでください。取付方法、条件等は1-268ページをご確認ください。
- (2) 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。
- (3) 水平可搬質量は外付けガイドを併用した場合です。ロッドの進行方向以外からの外力は、かけないでください。
- (4) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は1-269ページをご確認ください。
- (5) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご確認ください。

■メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	16	10	5	2.5	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg) (省電力無効)	6.5	16	25	35
		最大可搬質量(kg) (省電力有効)	6.5	15	25	35
	最高速度(mm/s)	800	600	300	150	
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	40	30	7	4
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
最高加減速度(G)		1	1	0.5	0.3	
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg) (省電力無効)	1.5	2.5	6.5	6.5
		最大可搬質量(kg) (省電力有効)	1	2.5	5	6.5
	最高速度(mm/s)	800	600	300	135	
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	40	30	7	4
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
最高加減速度(G)		0.5	0.5	0.5	0.3	
押付け	押付け時最大推力(N)	46	73	150	310	
	押付け最高速度(mm/s)	40	30	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力(kgf)	1.5	2.5	6.5	6.5	
ストローク	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	150	150	150	150	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ8mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロストモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
ロッド不回転精度	-
走行寿命	5000km
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター(□35)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

■速度・加速度別可搬質量表

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード16

姿勢	水平						垂直	
	加速度(G)						加速度(G)	
速度(mm/s)	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5		
0	6.5	4	3	2	1.5	1.25		
140	6.5	4	3	2	1.5	1.25		
280	6.5	4	3	2	1.5	1.25		
420	6.5	4	2.5	1.5	1.5	1.25		
560	5	3	2	1	1	1		
700	3.5	1.5	1	0.5	1	1		
800		1	1	0.5		0.5		

リード10

姿勢	水平						垂直	
	加速度(G)						加速度(G)	
速度(mm/s)	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5		
0	16	11	7	4.5	2.5	2		
175	16	11	7	4.5	2.5	2		
350	12.5	7	4	2.5	2.5	2		
435	9.5	5	3	1.5	2	2		
525	5	4	2	1	1.5	1		
600	4.5	2	1	0.5	0.5			

リード5

姿勢	水平				垂直	
	加速度(G)				加速度(G)	
速度(mm/s)	0.3	0.5	0.3	0.5		
0	25	22	6.5	4.5		
85	25	22	6.5	4.5		
130	25	20	5	4.5		
215	15	15	4	4		
260	10	10	2	2		
300	5	5	1.5	1.5		

リード2.5

姿勢	水平		垂直	
	加速度(G)		加速度(G)	
速度(mm/s)	0.3	0.3		
0	35	6.5		
40	35	6.5		
85	35	6.5		
105	35	6.5		
135	30	2		
150	10			

■省電力設定有効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード16

姿勢	水平			垂直
	加速度(G)			加速度(G)
速度(mm/s)	0.3	0.7	0.3	
0	6.5	2.5	1	
140	6.5	2.5	1	
280	5	2	1	
420	4	1	0.5	
560	2.5	0.5	0.5	

リード10

姿勢	水平				垂直	
	加速度(G)				加速度(G)	
速度(mm/s)	0.3	0.7	0.3			
0	15	5.5	2.5			
175	15	5.5	2.5			
350	6	2	1.5			
435	4.5	1.5	0.5			
525	0.5					

リード5

姿勢	水平		垂直	
	加速度(G)		加速度(G)	
速度(mm/s)	0.3	0.3		
0	25	5		
85	25	5		
130	25	5		
215	8	2		

リード2.5

姿勢	水平		垂直	
	加速度(G)		加速度(G)	
速度(mm/s)	0.3	0.3		
0	35	6.5		
40	35	6.5		
85	34	6.5		
105	25	1		

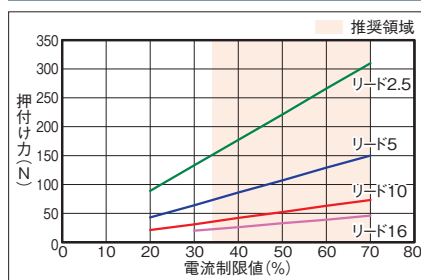
■ストロークと最高速度

リード(mm)	省電力設定	50~150 (50mm毎)
	16	無効
有効		560
10	無効	600
	有効	525<435>
5	無効	300
	有効	215
2.5	無効	150<135>
	有効	105

(単位はmm/s)

(注) <>内は垂直使用の場合です。

■押付け力と電流制限値の相関図



うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

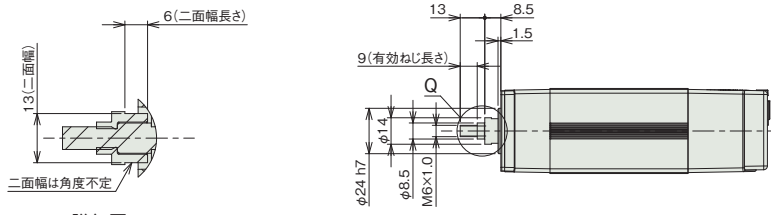
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

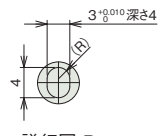
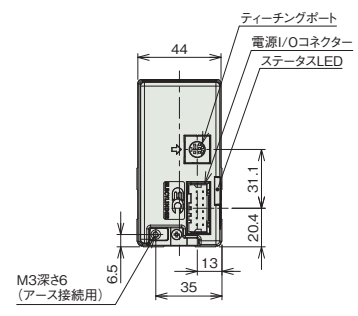
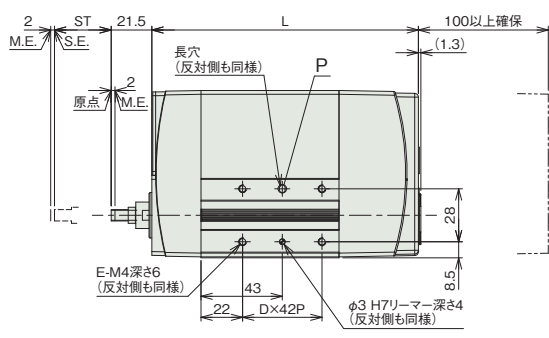
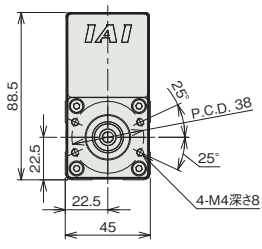


ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド

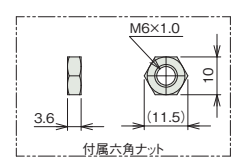
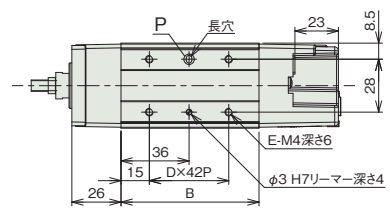
(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。



詳細図 Q
二面幅詳細



詳細図 P
長穴詳細



■ストローク別寸法

エンコーダー種類		インクリメンタル			バッテリーレスアブソリュート		
ストローク		50	100	150	50	100	150
L	ブレーキ無し	141	191	241	166	191	241
	ブレーキ有り	191	191	241	204	204	241
B	ブレーキ無し	73	123	173	98	123	173
	ブレーキ有り	123	123	173	136	136	173
D	ブレーキ無し	1	2	3	1	2	3
	ブレーキ有り	2	2	3	2	2	3
E	ブレーキ無し	4	6	8	4	6	8
	ブレーキ有り	6	6	8	6	6	8

■ストローク別質量

エンコーダー種類		インクリメンタル			バッテリーレスアブソリュート		
ストローク		50	100	150	50	100	150
質量 (kg)	ブレーキ無し	1.0	1.2	1.5	1.1	1.3	1.5
	ブレーキ有り	1.4	1.4	1.6	1.5	1.5	1.7

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-391ページをご確認ください。

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

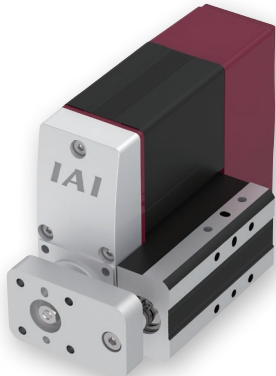
オプション

EC-GS4

細小型
モーター折返し
本体幅 60mm
24Vパルスモーター

■型式項目

EC	-	GS4	-		-		-	
シリーズ	-	タイプ	-	リード	-	ストローク	-	電源・I/Oケーブル長 下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照
				H 6mm M 4mm L 2mm		30 30mm 50 50mm		オプション 下記オプション 価格表参照



(注) 上写真は右取付仕様 (GT2) です。

■ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格
30	-
50	-

■オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様 (注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
指定グリース塗布仕様	G5	2-381	-
ガイド右取付け (注2)	GT2	2-381	-
ガイド下取付け (注2)	GT3	2-381	-
ガイド左取付け (注2)	GT4	2-381	-
PNP仕様	PN	2-384	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
バッテリーレス	WA	2-388	-
アブソリュートエンコーダー仕様			-
無線通信仕様	WL	2-388	-
無線軸動対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様 (ACR) 選択時は、PNP仕様 (PN) および電源2系統仕様 (TMD2) を選択できません。
(注2) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの型式をご記入ください。

■メインスペック

項目	内容
リード	ボールねじリード (mm) 6 4 2
水平	可搬質量 最大可搬質量 (kg) 2.5 4 8
	最高速度 (mm/s) 300 200 100
	最低速度 (mm/s) 7.5 5 2.5
	定格加減速度 (G) 0.3 0.3 0.3
	最高加減速度 (G) 1 1 0.3
垂直	可搬質量 最大可搬質量 (kg) 1 1.5 2.5
	最高速度 (mm/s) 300 200 100
	最低速度 (mm/s) 7.5 5 2.5
	定格加減速度 (G) 0.3 0.3 0.3
	最高加減速度 (G) 0.5 0.5 0.3
押付け	押付け時最大推力 (N) 30 45 90
	押付け最高速度 (mm/s) 20 20 20
ブレーキ	ブレーキ仕様 無励磁作動電磁ブレーキ
ストローク	ブレーキ保持力 (kgf) 1 1.5 2.5
	最小ストローク (mm) 30 30 30
	最大ストローク (mm) 50 50 50
	ストロークピッチ (mm) 20 20 20

■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。

リード6

姿勢	水平			垂直		
	速度 (mm/s)					
速度	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	2.5	2.5	1.5	1.5	1	1
300	2.5	2.5	1.5	1.5	1	1

リード4

姿勢	水平			垂直		
	速度 (mm/s)					
速度	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	4	4	2	2	1.5	1.5
200	4	4	2	2	1.5	1.5

リード2

姿勢	水平		垂直	
	速度 (mm/s)			
速度	0.3	0.3	0.3	0.3
0	8	8	2.5	2.5
100	8	8	2.5	2.5

POINT 選定上の注意

- 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。
- 水平可搬質量はロッドにラジアル荷重及びモーメント荷重がかからないようにガイドを併用した場合の値です。ガイドを設置しない場合は「ラジアル荷重と走行寿命」をご参照ください。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は 1-269 ページをご確認ください。
- ガイド取付方向は、下記オプション価格表よりオプション記号を必ず選択してください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。

■電源・I/Oケーブル長価格表 (標準価格)

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)	RCON-EC接続仕様 (注4) (両端コネクタ付き)
0	ケーブルなし	- (注3)	CB-REC-PWVIO□□□□-RB付属
1~3	1~3m	-	-
4~5	4~5m	-	-
6~7	6~7m	-	-
8~10	8~10m	-	-

(注3) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。
(注4) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
(注) ロボットケーブルです。

■4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)	RCON-EC接続仕様 (注5) (両端コネクタ付き)
S1~S3	1~3m	CB-EC2-PWVIO□□□□-RB付属	CB-REC2-PWVIO□□□□-RB付属
S4~S5	4~5m	-	-
S6~S7	6~7m	-	-
S8~S10	8~10m	-	-

(注5) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
(注) ロボットケーブルです。

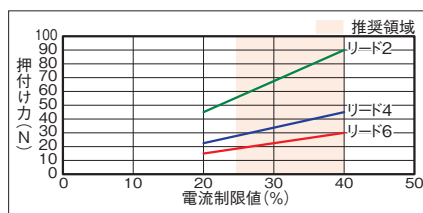
項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ6mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロストモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
ロッド不回転精度	-
走行寿命	5000kmもしくは5000万往復
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター (□28)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

■ ストロークと最高速度

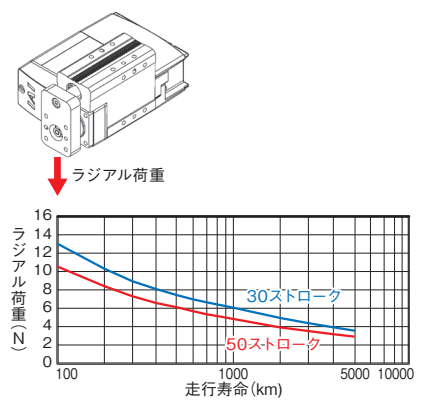
リード (mm)	30 (mm)	50 (mm)
6	300	
4	200	
2	100	

(単位はmm/s)

■ 押付け力と電流制限値の相関図



■ ラジアル荷重と走行寿命

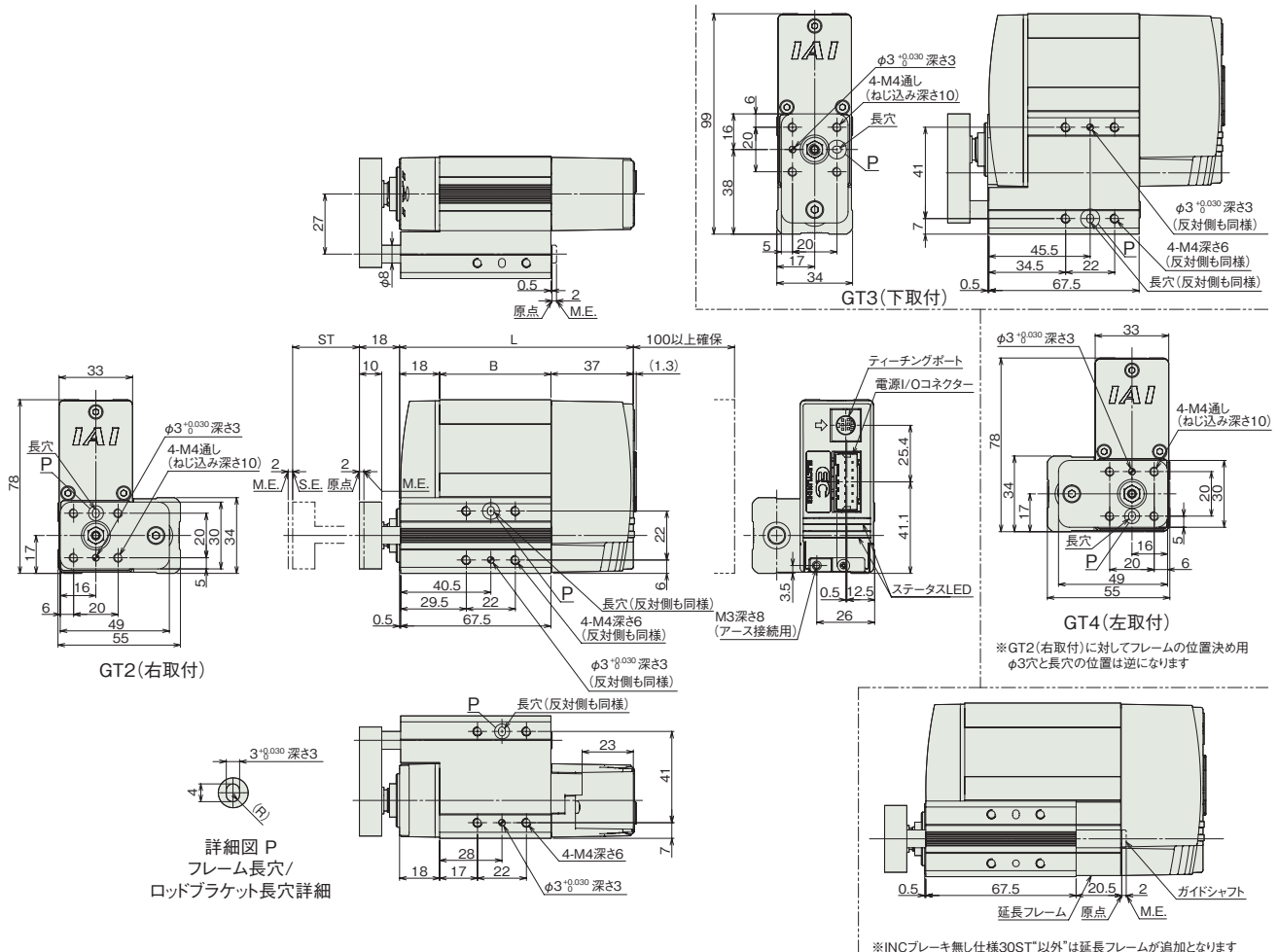


■ 寸法図

(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ ストローク別寸法

エンコーダー種類		インクリメンタル		バッテリーレスアブソリュート	
ストローク		30	50	30	50
L	ブレーキ無し	105	125	125	125
	ブレーキ有り	135	135	155	155
B	ブレーキ無し	50	70	70	70
	ブレーキ有り	80	80	100	100

■ ストローク別質量

エンコーダー種類		インクリメンタル		バッテリーレスアブソリュート	
ストローク		30	50	30	50
質量 (kg)	ブレーキ無し	0.7	0.7	0.7	0.7
	ブレーキ有り	0.8	0.8	0.9	0.9

■ 適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-391ページをご確認ください。

うれしい10の
ポイント
アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

コントローラー

制御関連機器

内蔵

制御関連機器

スライダ

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

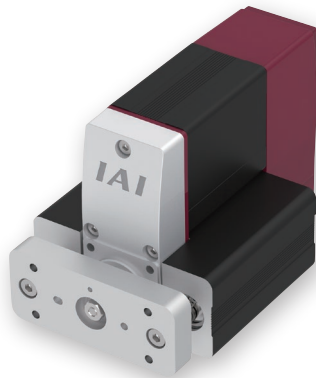
オプション

EC-GD4

細小型
モーター折返し
本体幅 80mm
24Vパルスモーター

型式項目

EC	-	GD4	-	-	-	-
シリーズ	-	タイプ	リード	-	ストローク	電源・I/Oケーブル長 下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照
		H 6mm M 4mm L 2mm		30 30mm 50 50mm		オプション 下記オプション 価格表参照



- POINT**
選定上の注意
- 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。
 - 水平可搬質量はロッドにラジアル荷重及びモーメント荷重がかからないようにガイドを併用した場合の値です。ガイドを設置しない場合は「ラジアル荷重と走行寿命」をご参照ください。
 - 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は1-269ページをご確認ください。
 - 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格
30	-
50	-

電源・I/Oケーブル長価格表 (標準価格)

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線) CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	RCON-EC接続仕様 (注3) (両端コネクタ付き) CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	- (注2)	-
1~3	1~3m	-	-
4~5	4~5m	-	-
6~7	6~7m	-	-
8~10	8~10m	-	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様 (注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
指定グリース塗布仕様	G5	2-381	-
PNP仕様	PN	2-384	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
バッテリーレス	WA	2-388	-
アブソリュートエンコーダー仕様	WA	2-388	-
無線通信仕様	WL	2-388	-
無線軸動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様 (ACR) 選択時は、PNP仕様 (PN) および電源2系統仕様 (TMD2) を選択できません。

標準コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線) CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	RCON-EC接続仕様 (注4) (両端コネクタ付き) CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1~S3	1~3m	-	-
S4~S5	4~5m	-	-
S6~S7	6~7m	-	-
S8~S10	8~10m	-	-

(注2) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。
(注3) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
(注4) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
(注) ロボットケーブルです。

メインスペック

項目	内容	
リード	ボールねじリード (mm)	6 4 2
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg) 2.5 4 8
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s) 300 200 100
		最低速度 (mm/s) 7.5 5 2.5
		定格加減速度 (G) 0.3 0.3 0.3
		最高加減速度 (G) 1 1 0.3
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg) 1 1.5 2.5
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s) 300 200 100
		最低速度 (mm/s) 7.5 5 2.5
		定格加減速度 (G) 0.3 0.3 0.3
押し付け	押し付け時最大推力 (N) 30 45 90	
	押し付け最高速度 (mm/s) 20 20 20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ
ストローク	ブレーキ保持力 (kgf) 1 1.5 2.5	
	最小ストローク (mm) 30 30 30	
	最大ストローク (mm) 50 50 50	
	ストロークピッチ (mm) 20 20 20	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ6mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロストモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
ロッド不回転精度	-
走行寿命	5000kmもしくは5000万往復
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター (□28)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。

リード6	水平						垂直					
	速度 (mm/s)		0.3		0.5		速度 (mm/s)		0.3		0.5	
0	2.5	2.5	1.5	1.5	1	1	1	1	1	1	1	
300	2.5	2.5	1.5	1.5	1	1	1	1	1	1	1	

リード4	水平						垂直					
	速度 (mm/s)		0.3		0.5		速度 (mm/s)		0.3		0.5	
0	4	4	2	2	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	
200	4	4	2	2	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	

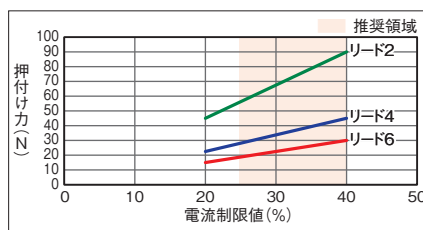
リード2	水平		垂直	
	速度 (mm/s)		速度 (mm/s)	
0	8	8	2.5	2.5
100	8	8	2.5	2.5

■ ストロークと最高速度

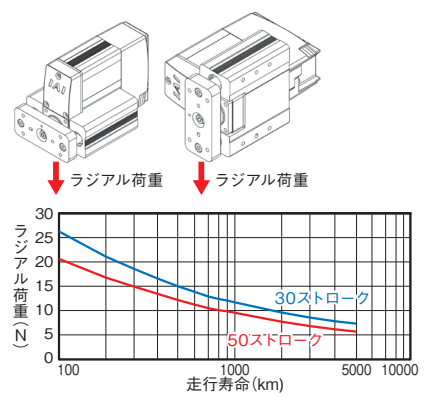
リード (mm)	30 (mm)	50 (mm)
6	300	
4	200	
2	100	

(単位はmm/s)

■ 押付け力と電流制限値の相関図



■ ラジアル荷重と走行寿命



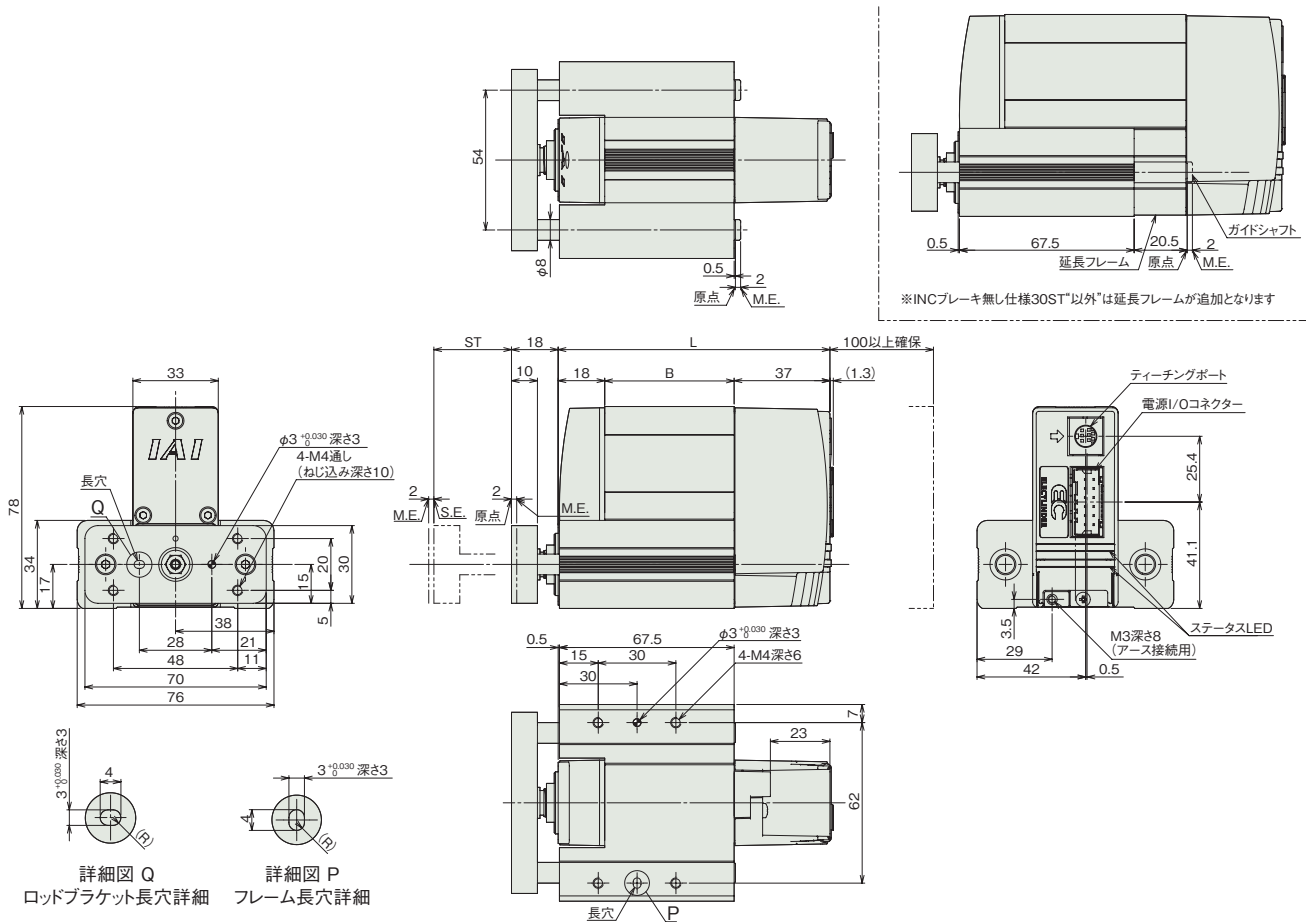
■ 寸法図

(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ ストローク別寸法

エンコーダー種類		インクリメンタル		バッテリーレスアブソリュート	
L	ストローク	30	50	30	50
	ブレーキ無し	105	125	125	125
	ブレーキ有り	135	135	155	155
B	ブレーキ無し	50	70	70	70
	ブレーキ有り	80	80	100	100

■ ストローク別質量

エンコーダー種類		インクリメンタル		バッテリーレスアブソリュート	
質量 (kg)	ストローク	30	50	30	50
	ブレーキ無し	0.9	0.9	0.9	0.9
	ブレーキ有り	1.0	1.0	1.0	1.1

■ 適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-391ページをご確認ください。

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定
カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

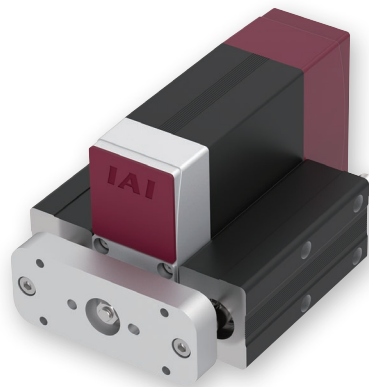
オプション

EC-GD5

細小型 モーター折返し 本体幅 110mm 24Vパルスモーター

■型式項目

EC	-	GD5	-	-	-	-
シリーズ	-	タイプ	リード	-	ストローク	電源・I/Oケーブル長 下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照
		S 16mm H 10mm M 5mm L 2.5mm		50 50mm 100 100mm 150 150mm		オプション 下記オプション 価格表参照



CE RoHS 10
水平 垂直 横立 天吊り

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク(mm)	標準価格
50	-
100	-
150	-

■オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様(注1)	ACR	2-373	-
プレーキ	B	2-373	-
指定グリース塗布仕様(注2)	G5	2-381	-
PNP仕様	PN	2-384	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
バッテリーレス	WA	2-388	-
アブソリュートエンコーダー仕様	WA	2-388	-
無線通信仕様	WL	2-388	-
無線軸動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様(ACR)選択時は、PNP仕様(PN)および電源2系統仕様(TMD2)を選択できません。
(注2) 指定グリース仕様(G5)の場合、使用環境温度は10℃~40℃です。

POINT
選定上の注意

- (1) 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。
- (2) 水平可搬質量はロッドにラジアル荷重及びモーメント荷重がかからないようにガイドを併用した場合の値です。ガイドを設置しない場合は「ラジアル荷重と走行寿命」をご参照ください。
- (3) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は1-269ページをご確認ください。
- (4) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご確認ください。

■電源・I/Oケーブル長価格表(標準価格)

■標準コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様(注4) (両端コネクタ付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	- (注3)	-
1~3	1~3m	-	-
4~5	4~5m	-	-
6~7	6~7m	-	-
8~10	8~10m	-	-

(注3) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。
(注4) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
(注) ロボットケーブルです。

■4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様(注5) (両端コネクタ付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1~S3	1~3m	-	-
S4~S5	4~5m	-	-
S6~S7	6~7m	-	-
S8~S10	8~10m	-	-

(注5) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
(注) ロボットケーブルです。

■メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	16	10	5	2.5	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg) (省電力無効)	6.5	16	25	35
		最大可搬質量(kg) (省電力有効)	6.5	15	25	35
	最高速度(mm/s)	800	600	300	150	
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	40	30	7	4
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
最高加減速度(G)		1	1	0.5	0.3	
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg) (省電力無効)	1.5	2.5	6.5	6.5
		最大可搬質量(kg) (省電力有効)	1	2.5	5	6.5
	最高速度(mm/s)	800	600	300	135	
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	40	30	7	4
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
最高加減速度(G)		0.5	0.5	0.5	0.3	
押付け	押付け時最大推力(N)	46	73	150	310	
	押付け最高速度(mm/s)	40	30	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力(kgf)	1.5	2.5	6.5	6.5	
ストローク	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	150	150	150	150	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ8mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロストモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
ロッド不回転精度	-
走行寿命	5000km
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター(□35)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

■速度・加速度別可搬質量表

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード16

姿勢	水平						垂直	
	加速度(G)						加速度(G)	
速度(mm/s)	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5		
0	6.5	4	3	2	1.5	1.25		
140	6.5	4	3	2	1.5	1.25		
280	6.5	4	3	2	1.5	1.25		
420	6.5	4	2.5	1.5	1.5	1.25		
560	5	3	2	1	1	1		
700	3.5	1.5	1	0.5	1	1		
800		1	1	0.5		0.5		

リード10

姿勢	水平						垂直	
	加速度(G)						加速度(G)	
速度(mm/s)	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5		
0	16	11	7	4.5	2.5	2		
175	16	11	7	4.5	2.5	2		
350	12.5	7	4	2.5	2.5	2		
435	9.5	5	3	1.5	2	2		
525	5	4	2	1	1.5	1		
600	4.5	2	1	0.5	0.5			

リード5

姿勢	水平				垂直	
	加速度(G)				加速度(G)	
速度(mm/s)	0.3	0.5	0.3	0.5		
0	25	22	6.5	4.5		
85	25	22	6.5	4.5		
130	25	20	5	4.5		
215	15	15	4	4		
260	10	10	2	2		
300	5	5	1.5	1.5		

リード2.5

姿勢	水平		垂直	
	加速度(G)		加速度(G)	
速度(mm/s)	0.3	0.3		
0	35	6.5		
40	35	6.5		
85	35	6.5		
105	35	6.5		
135	30	2		
150	10			

■省電力設定有効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード16

姿勢	水平			垂直
	加速度(G)			加速度(G)
速度(mm/s)	0.3	0.7	0.3	
0	6.5	2.5	1	
140	6.5	2.5	1	
280	5	2	1	
420	4	1	0.5	
560	2.5	0.5	0.5	

リード10

姿勢	水平				垂直	
	加速度(G)				加速度(G)	
速度(mm/s)	0.3	0.7	0.3			
0	15	5.5	2.5			
175	15	5.5	2.5			
350	6	2	1.5			
435	4.5	1.5	0.5			
525	0.5					

リード5

姿勢	水平		垂直	
	加速度(G)		加速度(G)	
速度(mm/s)	0.3	0.3		
0	25	5		
85	25	5		
130	25	5		
215	8	2		

リード2.5

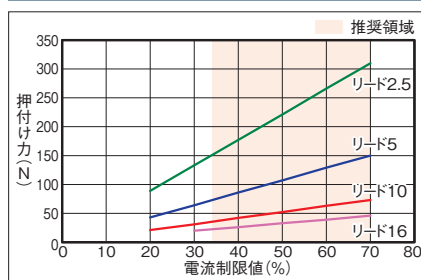
姿勢	水平		垂直	
	加速度(G)		加速度(G)	
速度(mm/s)	0.3	0.3		
0	35	6.5		
40	35	6.5		
85	34	6.5		
105	25	1		

■ストロークと最高速度

リード(mm)	省電力設定		50~150 (50mm毎)
	無効	有効	
16	無効		800
	有効		560
10	無効		600
	有効		525<435>
5	無効		300
	有効		215
2.5	無効		150<135>
	有効		105

(注) <>内は垂直使用の場合です。

■押付け力と電流制限値の相関図



うれしい10のポイント

アプリケーション事例

選定

カタログの見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/ラジアルシリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

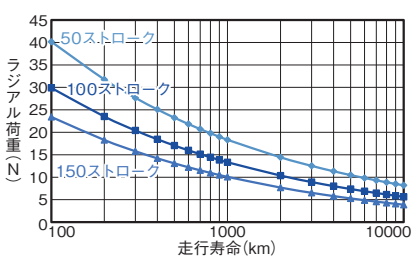
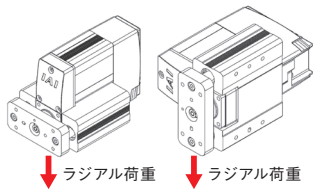
ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

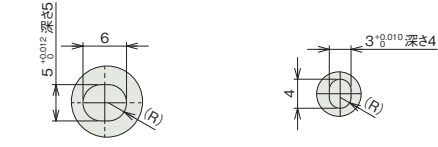
ラジアル荷重と走行寿命



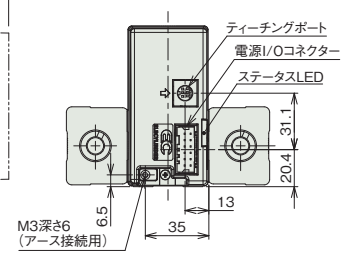
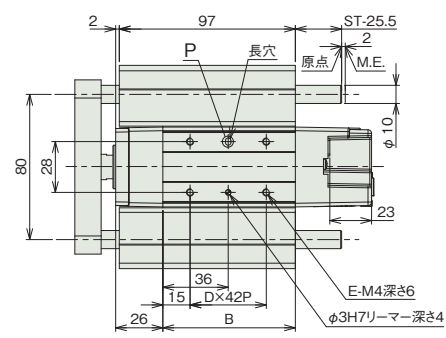
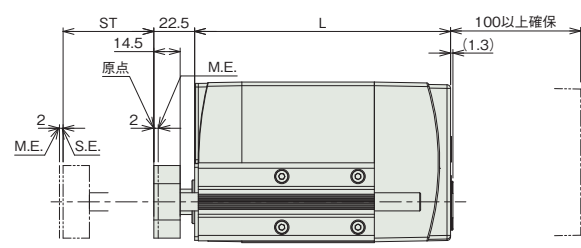
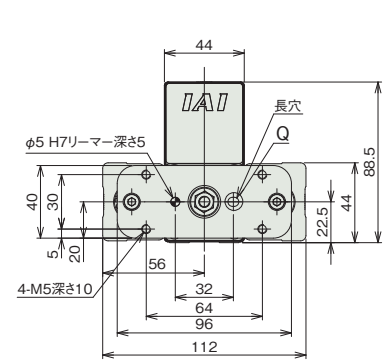
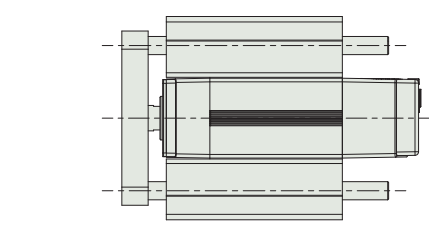
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp **2次元 CAD** **3次元 CAD**

(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。



詳細図 Q フロントプレート長穴詳細
 詳細図 P 本体フレーム長穴詳細



■ストローク別寸法

テーブル	エンコーダー種類	インクリメンタル			バッテリーレスアブソリュート		
		ストローク	50	100	150	50	100
L	ブレーキ無し	141	191	241	166	191	241
	ブレーキ有り	191	191	241	204	204	241
グリッパー	ブレーキ無し	73	123	173	98	123	173
	ブレーキ有り	123	123	173	136	136	173
ロータリー	ブレーキ無し	1	2	3	1	2	3
	ブレーキ有り	2	2	3	2	2	3
ストップバー	ブレーキ無し	4	6	8	4	6	8
	ブレーキ有り	6	6	8	6	6	8

■ストローク別質量

質量 (kg)	エンコーダー種類	インクリメンタル			バッテリーレスアブソリュート		
		ストローク	50	100	150	50	100
防塵防滴	ブレーキ無し	2.1	2.4	2.7	2.2	2.4	2.7
	ブレーキ有り	2.5	2.5	2.8	2.5	2.6	2.8

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-391ページをご確認ください。

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

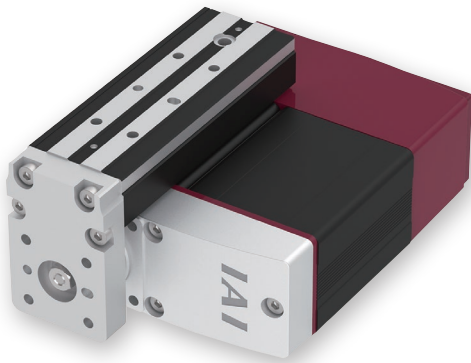
オプション

EC-TC4

細小型
モーター折返し
本体幅 30mm
24Vパルスモーター

型式項目

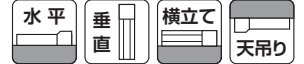
EC	-	TC4	-		-		-	
シリーズ	-	タイプ	-	リード	-	ストローク	-	電源・I/Oケーブル長 下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照
				H 6mm M 4mm L 2mm		30 30mm 50 50mm		オプション 下記オプション 価格表参照



(注) 上写真はテーブル左取付仕様 (GT4) です。



- 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は 1-269 ページをご確認ください。
- テーブル取付方向は、下記オプション価格表よりオプション記号を必ず選択してください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma 方向のテーブル上面方向 100mm 以下、テーブル先端方向 50mm 以下、Mb・Mc 方向 120mm 以下です。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。



ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格
30	-
50	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様(注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
指定グリース塗布仕様	G5	2-381	-
テーブル右取付け(注2)	GT2	2-381	-
テーブル下取付け(注2)	GT3	2-381	-
テーブル左取付け(注2)	GT4	2-381	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
バッテリーレス アブソリュートエンコーダー仕様	WA	2-388	-
無線通信仕様	WL	2-388	-
無線軸動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様 (ACR) 選択時は、PNP仕様 (PN) および電源2系統仕様 (TMD2) を選択できません。
(注2) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。

電源・I/Oケーブル長価格表 (標準価格)

標準コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様(注4) (両端コネクタ付き)
		CB-EC-PWBIO□□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□□-RB付属
0	ケーブルなし	- (注3)	-
1 ~ 3	1 ~ 3m	-	-
4 ~ 5	4 ~ 5m	-	-
6 ~ 7	6 ~ 7m	-	-
8 ~ 10	8 ~ 10m	-	-

(注3) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。
(注4) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
(注) ロボットケーブルです。

4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様(注5) (両端コネクタ付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□□-RB付属
S1 ~ S3	1 ~ 3m	-	-
S4 ~ S5	4 ~ 5m	-	-
S6 ~ S7	6 ~ 7m	-	-
S8 ~ S10	8 ~ 10m	-	-

(注5) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
(注) ロボットケーブルです。

メインスペック

項目	内容				
リード	ボールねじリード (mm)	6	4	2	
	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	2.5	4	8
水平	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	300	200	100
		最低速度 (mm/s)	7.5	5	2.5
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度 (G)	1	1	0.3
		可搬質量	最大可搬質量 (kg)	1	1.5
垂直	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	300	200	100
		最低速度 (mm/s)	7.5	5	2.5
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度 (G)	0.5	0.5	0.3
		押し付け時最大推力 (N)	30	45	90
押し付け	押し付け最高速度 (mm/s)	20	20	20	
		ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ		
ブレーキ	ブレーキ保持力 (kgf)	1	1.5	2.5	
		最小ストローク (mm)	30	30	30
ストローク	最大ストローク (mm)	50	50	50	
		ストロークピッチ (mm)	20	20	20

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ6mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロストモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
静的許容モーメント	Ma : 5.9N・m
	Mb : 5.9N・m
	Mc : 9.3N・m
動的許容モーメント (注6)	Ma : 3.77N・m
	Mb : 3.77N・m
	Mc : 6.01N・m
走行寿命	5000kmもしくは5000万往復
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	-
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター (□28)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ「納期照会」に記載

(注6) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

テーブルタイプモーメント方向



速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。

リード6

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)				垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	2.5	2.5	1.5	1.5	1	1
300	2.5	2.5	1.5	1.5	1	1

リード4

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)				垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	4	4	2	2	1.5	1.5
200	4	4	2	2	1.5	1.5

リード2

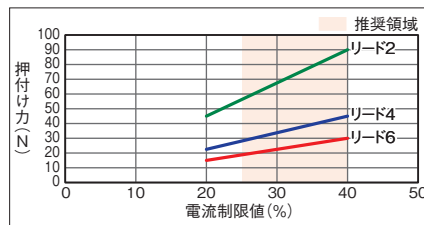
姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)		垂直
	0.3	0.3	
0	8	8	2.5
100	8	8	2.5

ストロークと最高速度

リード (mm)	30 (mm)	50 (mm)
6		300
4		200
2		100

(単位はmm/s)

押付け力と電流制限値の相関図



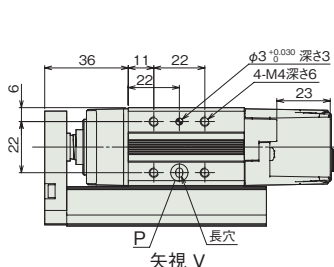
寸法図

(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

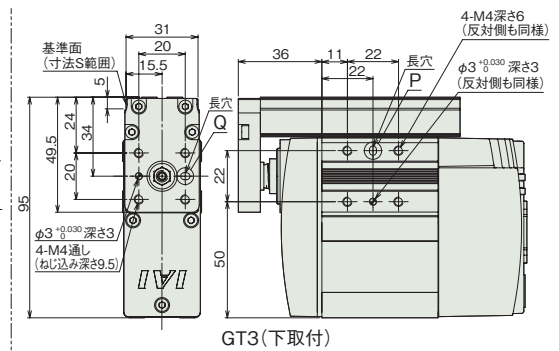
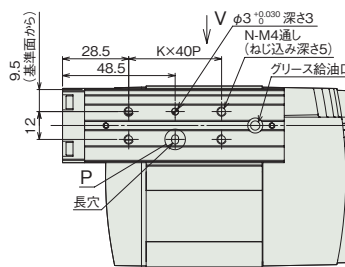
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD
3次元 CAD

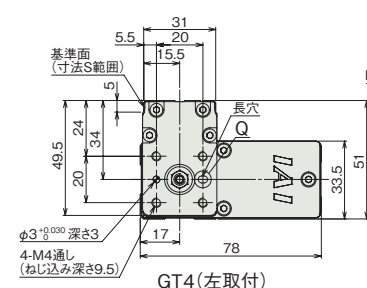
ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



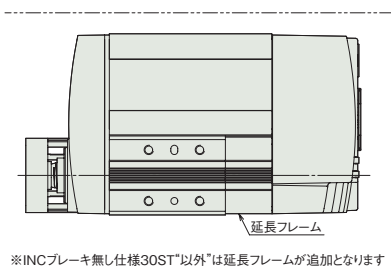
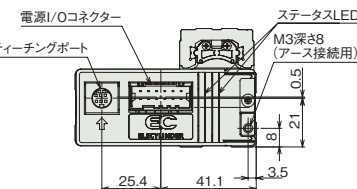
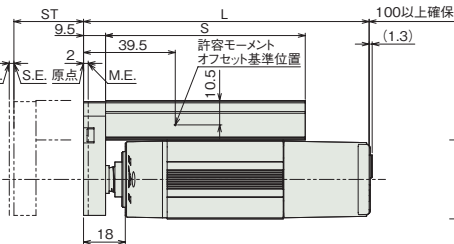
矢視 V



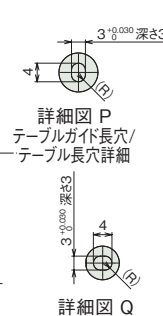
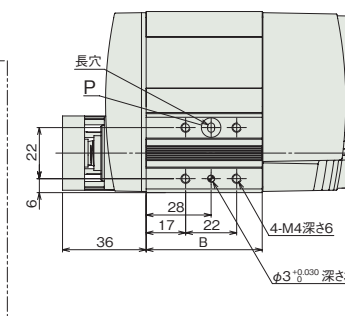
GT3(下取付)



GT4(左取付)

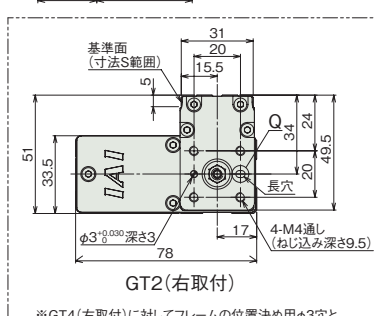


※INCブレーキ無し仕様30ST"以外"は延長フレームが追加となります



詳細図 P
テーブルガイド長穴/
テーブル長穴詳細

詳細図 Q
フロントプレート長穴詳細



GT2(右取付)

※GT4(左取付)に対してフレームの位置決め用φ3穴と長穴の位置は逆になります

ストローク別寸法

エンコーダ種類	インクリメンタル		バッテリーレスアブソリュート	
	ストローク		ストローク	
L	ブレーキ無し	123	143	143
	ブレーキ有り	153	153	173
	ブレーキ無し	50	70	70
B	ブレーキ有り	80	80	100
	S	86	106	86
K	1	2	1	2
N	4	6	4	6

ストローク別質量

エンコーダ種類	インクリメンタル		バッテリーレスアブソリュート	
	質量 (kg)		質量 (kg)	
質量 (kg)	ブレーキ無し	0.6	0.7	0.7
	ブレーキ有り	0.8	0.8	0.8

適応コントローラ

(注) ECシリーズはコントローラ内蔵です。内蔵コントローラの詳細は、2-391ページをご確認ください。

EC-TC5

細小型

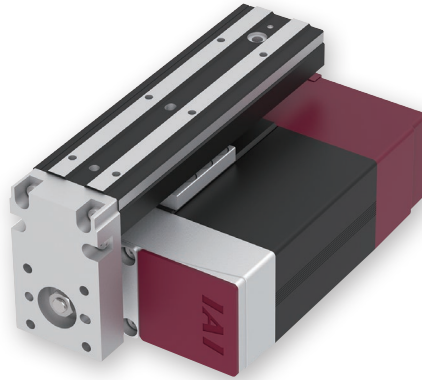
モーター折返し

本体幅
40mm

24V
パルスモーター

■ 型式項目

EC	TC5				
シリーズ	タイプ	リード	ストローク	電源・I/Oケーブル長 下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照	オプション 下記オプション 価格表参照
		S 16mm H 10mm M 5mm L 2.5mm	50 50mm 100 100mm 150 150mm		



水平

垂直

横立

天吊り

(注) 上写真はテーブル左取付け (GT4) です。

■ ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格
50	-
100	-
150	-

■ オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様 (注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
指定グリース塗布仕様 (注2)	G5	2-381	-
テーブル右取付け (注3)	GT2	2-381	-
テーブル下取付け (注3)	GT3	2-381	-
テーブル左取付け (注3)	GT4	2-381	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
バッテリーレス	WA	2-388	-
アブソリュートエンコーダー仕様	WL	2-388	-
無線通信仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様 (ACR) 選択時は、PNP仕様 (PN) および電源2系統仕様 (TMD2) を選択できません。

(注2) 指定グリース仕様 (G5) の場合、使用環境温度は10℃~40℃です。

(注3) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。

POINT

選定上の注意

- (1) 「メインスペック」の可搬質量は50ストロークの最大値を表記しています。
- (2) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は1-269ページをご確認ください。
- (3) テーブル取付方向は、下記オプション価格表よりオプション記号を必ず選択してください。
- (4) 張出し負荷長の目安は、Ma 方向のテーブル上面方向 100mm 以下、テーブル先端方向 150mm 以下、Mb・Mc 方向 120mm 以下です。
- (5) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご確認ください。

■ 電源・I/Oケーブル長価格表 (標準価格)

■ 標準コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)	RCON-EC接続仕様 (注5)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	- (注4)	-
1 ~ 3	1 ~ 3m	-	-
4 ~ 5	4 ~ 5m	-	-
6 ~ 7	6 ~ 7m	-	-
8 ~ 10	8 ~ 10m	-	-

(注4) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。

(注5) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。

(注) ロボットケーブルです。

■ 4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)	RCON-EC接続仕様 (注6)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1 ~ S3	1 ~ 3m	-	-
S4 ~ S5	4 ~ 5m	-	-
S6 ~ S7	6 ~ 7m	-	-
S8 ~ S10	8 ~ 10m	-	-

(注6) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。

(注) ロボットケーブルです。

■メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	16	10	5	2.5	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg) (省電力無効)	6.5	12.5	12.5	12.5
		最大可搬質量(kg) (省電力有効)	6.5	12.5	12.5	12.5
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	800	600	300	150
		最低速度(mm/s)	40	30	7	4
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度(G)	1	1	0.5	0.3
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg) (省電力無効)	1.5	2.5	5	6.5
		最大可搬質量(kg) (省電力有効)	1	2.5	5	6.5
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	700	525	260	135
		最低速度(mm/s)	40	30	7	4
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度(G)	0.5	0.5	0.5	0.3
押付け	押付け時最大推力(N)	46	73	150	310	
	押付け時最高速度(mm/s)	40	30	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力(kgf)	1.5	2.5	5	6.5	
ストローク	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	150	150	150	150	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ8mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロストモーション	-(2点間位置決め機能のため、表記できません。)
静的許容モーメント	Ma: 13.0 N・m
	Mb: 18.6 N・m
	Mc: 25.3 N・m
動的許容モーメント (注7)	Ma: 4.98 N・m
	Mb: 7.11 N・m
	Mc: 9.68 N・m
走行寿命	5000km
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	-
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター(□35)
エンコーダー種類	インクリメンタル/パルスレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注7) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■テーブルタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

(50ストローク)

リード16

姿勢	水平						垂直	
	速度(mm/s)						加速度(G)	
0	6.5	4	3	2	1.5	1.5		
140	6.5	4	3	2	1.5	1.5		
280	6.5	4	3	2	1.5	1.5		
420					1.5			

リード10

姿勢	水平						垂直	
	速度(mm/s)						加速度(G)	
0	12.5	11	7	4.5	2.5	2		
175	12.5	11	7	4.5	2.5	2		
350	9.5	7	4	2.5	2.5	2		
435					1.5			

リード5

姿勢	水平				垂直	
	速度(mm/s)				加速度(G)	
0	12.5	12.5	5	4.5		
85	12.5	12.5	5	4.5		
130	12.5	12.5	5	4.5		
215	12	12	4	4		
260	9	7	1	1		
300	2	0.5				

リード2.5

姿勢	水平		垂直	
	速度(mm/s)		加速度(G)	
0	12.5	6.5		
40	12.5	6.5		
85	12.5	6.5		
105	12.5	6.5		
135	12.5	3		
150	1			

(100ストローク)

リード16

姿勢	水平						垂直	
	速度(mm/s)						加速度(G)	
0	6.5	4	3	2	1.5	1.5		
140	6.5	4	3	2	1.5	1.5		
280	6.5	4	3	2	1.5	1.5		
420	6.5	4	2.5	1.5	1.5	1.5		
560		3	2	1		1		
700				0.5				

リード10

姿勢	水平						垂直	
	速度(mm/s)						加速度(G)	
0	6.5	6.5	6.5	4.5	2.5	2		
175	6.5	6.5	6.5	4.5	2.5	2		
350	6.5	6.5	4	2.5	2.5	2		
435	6.5	5	3	1.5	1.5	1		
525		2	1.5	1		0.5		
600		0.5						

リード5

姿勢	水平				垂直	
	速度(mm/s)				加速度(G)	
0	6.5	6.5	5	4.5		
85	6.5	6.5	5	4.5		
130	6.5	6.5	5	4.5		
215	6.5	6.5	4	4		
260	6.5	6.5	1	1		
300	2	0.5				

リード2.5

姿勢	水平		垂直	
	速度(mm/s)		加速度(G)	
0	6.5	6.5		
40	6.5	6.5		
85	6.5	6.5		
105	6.5	6.5		
135	6.5	3		
150	1			

(150ストローク)

リード16

姿勢	水平						垂直	
	速度(mm/s)						加速度(G)	
0	4	4	3	2	1.5	1.5		
140	4	4	3	2	1.5	1.5		
280	4	4	3	2	1.5	1.5		
420	4	4	2.5	1.5	1.5	1.5		
560	4	3	2	1	1	1		
700		1.5	1	0.5		0.5		
800				1	0.5			

リード10

姿勢	水平						垂直	
	速度(mm/s)						加速度(G)	
0	4	4	4	4	2.5	2		
175	4	4	4	4	2.5	2		
350	4	4	4	2.5	2.5	2		
435	4	4	3	1.5	1.5	1		
525	3	2	1.5	1	0.5	0.5		
600		0.5						

リード5

姿勢	水平				垂直	
	速度(mm/s)				加速度(G)	
0	4	4	5	4.5		
85	4	4	5	4.5		
130	4	4	5	4.5		
215	4	4	4	4		
260	4	4	1	1		
300	2	0.5				

リード2.5

姿勢	水平		垂直	
	速度(mm/s)		加速度(G)	
0	6.5	6.5		
40	6.5	6.5		
85	6.5	6.5		
105	6.5	6.5		
135	6.5	3		
150	1			

うれしい10のポイント
アプリケーション事例
選定
カタログの見方
注意事項
アクチュエーター
内蔵コントローラー
制御関連機器
スライダ
ロッド/ラジアルシリンダー
テーブル
グリッパー
ロータリー
ストッパー
クリーン
防塵防滴
オプション

■省電力設定有効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

(50ストローク)

リード16

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)		垂直
	0.3	0.7	0.3
0	6.5	2.5	1
140	6.5	2.5	1
280	5.5	2	1

リード10

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)		垂直
	0.3	0.7	0.3
0	12.5	5.5	2.5
175	12.5	5.5	2.5
350	5.5	2	0.5

リード5

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)		垂直
	0.3	0.3	
0	12.5	5	
85	12.5	5	
130	12.5	5	
215	6	0.5	

リード2.5

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)		垂直
	0.3	0.3	
0	12.5	6.5	
40	12.5	6.5	
85	12.5	6.5	
105	12.5	1	

(100ストローク)

リード16

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)		垂直
	0.3	0.7	0.3
0	6.5	2.5	1
140	6.5	2.5	1
280	5.5	2	1
420	4	1	0.5

リード10

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)		垂直
	0.3	0.7	0.3
0	6.5	5.5	2.5
175	6.5	5.5	2.5
350	5.5	2	0.5
435	0.5		

リード5

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)		垂直
	0.3	0.3	
0	6.5	5	
85	6.5	5	
130	6.5	5	
215	6	0.5	

リード2.5

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)		垂直
	0.3	0.3	
0	6	6.5	
40	6	6.5	
85	6	6.5	
105	6	1	

(150ストローク)

リード16

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)		垂直
	0.3	0.7	0.3
0	4	2.5	1
140	4	2.5	1
280	4	2	1
420	4	1	0.5
560	2.5	0.5	0.5

リード10

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)		垂直
	0.3	0.7	0.3
0	4	4	2.5
175	4	4	2.5
350	4	2	0.5
435	0.5		

リード5

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)		垂直
	0.3	0.3	
0	4	5	
85	4	5	
130	4	5	
215	4	0.5	

リード2.5

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)		垂直
	0.3	0.3	
0	4	6.5	
40	4	6.5	
85	4	6.5	
105	4	1	

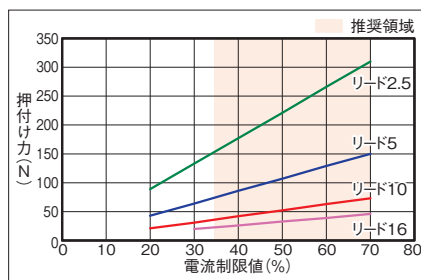
ストロークと最高速度

リード (mm)	省電力設定	50 (mm)	100 (mm)	150 (mm)
16	無効	420<280>	700<560>	800<700>
	有効	280	420	560
10	無効	435<350>	600<525>	
	有効	350	435<350>	
5	無効	300<260>		
	有効	215		
2.5	無効	150<135>		
	有効	105		

(単位はmm/s)

(注) <>内は垂直使用の場合です。

押付け力と電流制限値の相関図



うれしい10の
ポイント
アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクセサリ

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダ

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

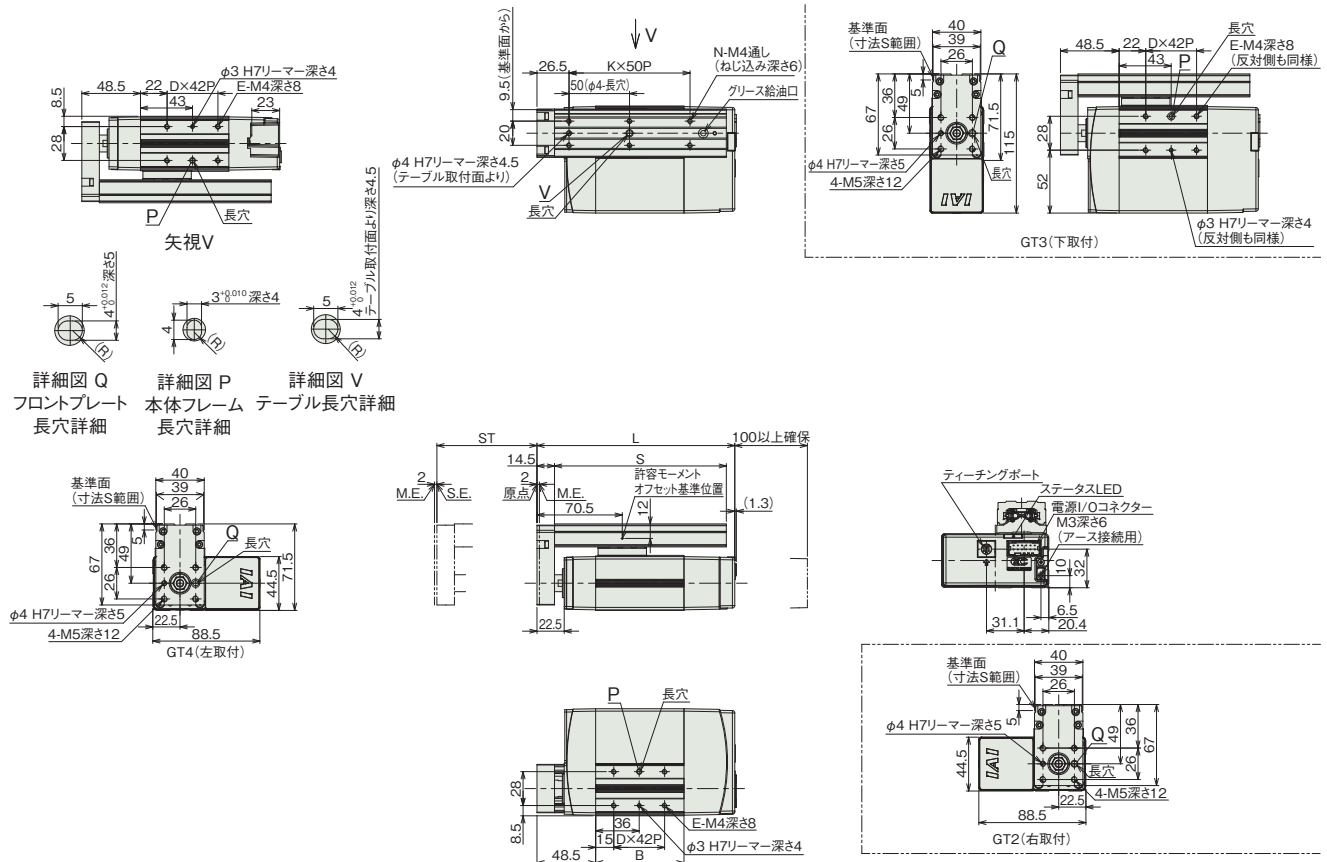
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD
3次元 CAD

(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

エンコーダー種類	インクリメンタル			バッテリーレスアブソリュート			
	ストローク	50	100	150	50	100	150
L	ブレーキ無し	163.5	213.5	263.5	188.5	213.5	263.5
	ブレーキ有り	213.5	213.5	263.5	226.5	226.5	263.5
B	ブレーキ無し	73	123	173	98	123	173
	ブレーキ有り	123	123	173	136	136	173
D	ブレーキ無し	1	2	3	1	2	3
	ブレーキ有り	2	2	3	2	2	3
E	ブレーキ無し	4	6	8	4	6	8
	ブレーキ有り	6	6	8	6	6	8
K	ブレーキ無し	2	3	4	2	3	4
	ブレーキ有り	2	3	4	2	3	4
N	ブレーキ無し	6	8	10	6	8	10
	ブレーキ有り	6	8	10	6	8	10
S	ブレーキ無し	142	192	242	142	192	242
	ブレーキ有り	142	192	242	142	192	242

■ストローク別質量

エンコーダー種類	インクリメンタル			バッテリーレスアブソリュート			
	ストローク	50	100	150	50	100	150
質量 (kg)	ブレーキ無し	1.3	1.6	1.9	1.5	1.6	1.9
	ブレーキ有り	1.7	1.8	2.1	1.8	1.9	2.1

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-391ページをご確認ください。

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

コントローラー
内蔵

制御関連機器

スライダ

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

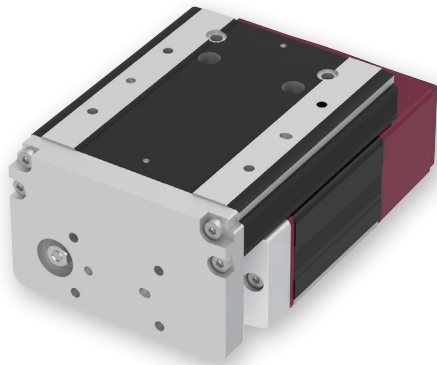
オプション

EC-TW4

細小型
モーター折返し
本体幅 80mm
24Vパルスモーター

型式項目

EC	-	TW4	-		-		-	
シリーズ	-	タイプ	-	リード	-	ストローク	-	電源・I/Oケーブル長 下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照
		H	6mm	30	30mm			
		M	4mm	50	50mm			
		L	2mm					
						オプション 下記オプション 価格表参照		



CE RoHS 10
水平 垂直 横立 天吊り

- POINT**
選定上の注意
- 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。
 - 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は1-269ページをご確認ください。
 - 張出し負荷長の目安は、Ma方向のテーブル上面方向100mm以下、テーブル先端方向50mm以下、Mb・Mc方向120mm以下です。
 - 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格
30	-
50	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様(注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
指定グリース塗布仕様	G5	2-381	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
バッテリーレス アブソリュートエンコーダー仕様	WA	2-388	-
無線通信仕様	WL	2-388	-
無線軸動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様(ACR)選択時は、PNP仕様(PN)および電源2系統仕様(TMD2)を選択できません。

電源・I/Oケーブル長価格表 (標準価格)

標準コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)	RCON-EC接続仕様(注3) (両端コネクタ付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	- (注2)	-
1 ~ 3	1 ~ 3m	-	-
4 ~ 5	4 ~ 5m	-	-
6 ~ 7	6 ~ 7m	-	-
8 ~ 10	8 ~ 10m	-	-

(注2) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。
(注3) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
(注) ロボットケーブルです。

4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)	RCON-EC接続仕様(注4) (両端コネクタ付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1 ~ S3	1 ~ 3m	-	-
S4 ~ S5	4 ~ 5m	-	-
S6 ~ S7	6 ~ 7m	-	-
S8 ~ S10	8 ~ 10m	-	-

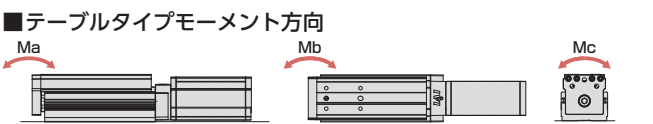
(注4) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
(注) ロボットケーブルです。

メインスペック

項目	内容				
リード	ボールねじリード(mm)	6	4	2	
	可搬質量	最大可搬質量(kg)	2.5	4	8
水平	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	300	200	100
		最低速度(mm/s)	7.5	5	2.5
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度(G)	1	1	0.3
		可搬質量	最大可搬質量(kg)	1	1.5
垂直	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	300	200	100
		最低速度(mm/s)	7.5	5	2.5
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度(G)	0.5	0.5	0.3
		押付け時最大推力(N)	30	45	90
押付け	押付け最高速度(mm/s)	20	20	20	
	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ			
ブレーキ	ブレーキ保持力(kgf)	1	1.5	2.5	
	最小ストローク(mm)	30	30	30	
ストローク	最大ストローク(mm)	50	50	50	
	ストロークピッチ(mm)	20	20	20	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ6mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロストモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
静的許容モーメント	Ma : 8.3N・m
	Mb : 8.3N・m
	Mc : 26.3N・m
動的許容モーメント (注5)	Ma : 5.4N・m
	Mb : 5.4N・m
	Mc : 17.2N・m
走行寿命	5000kmもしくは5000万往復
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	-
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター(□28)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注5) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。



速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。

リード6

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)				垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	2.5	2.5	1.5	1.5	1	1
300	2.5	2.5	1.5	1.5	1	1

リード4

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)				垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	4	4	2	2	1.5	1.5
200	4	4	2	2	1.5	1.5

リード2

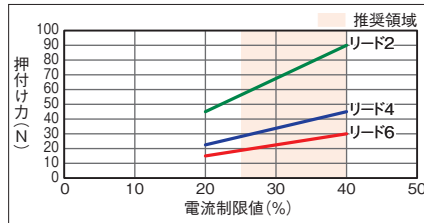
姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)		垂直
	0.3	0.3	0.3
0	8	8	2.5
100	8	8	2.5

ストロークと最高速度

リード (mm)	30 (mm)	50 (mm)
6		300
4		200
2		100

(単位はmm/s)

押し付け力と電流制限値の相関図



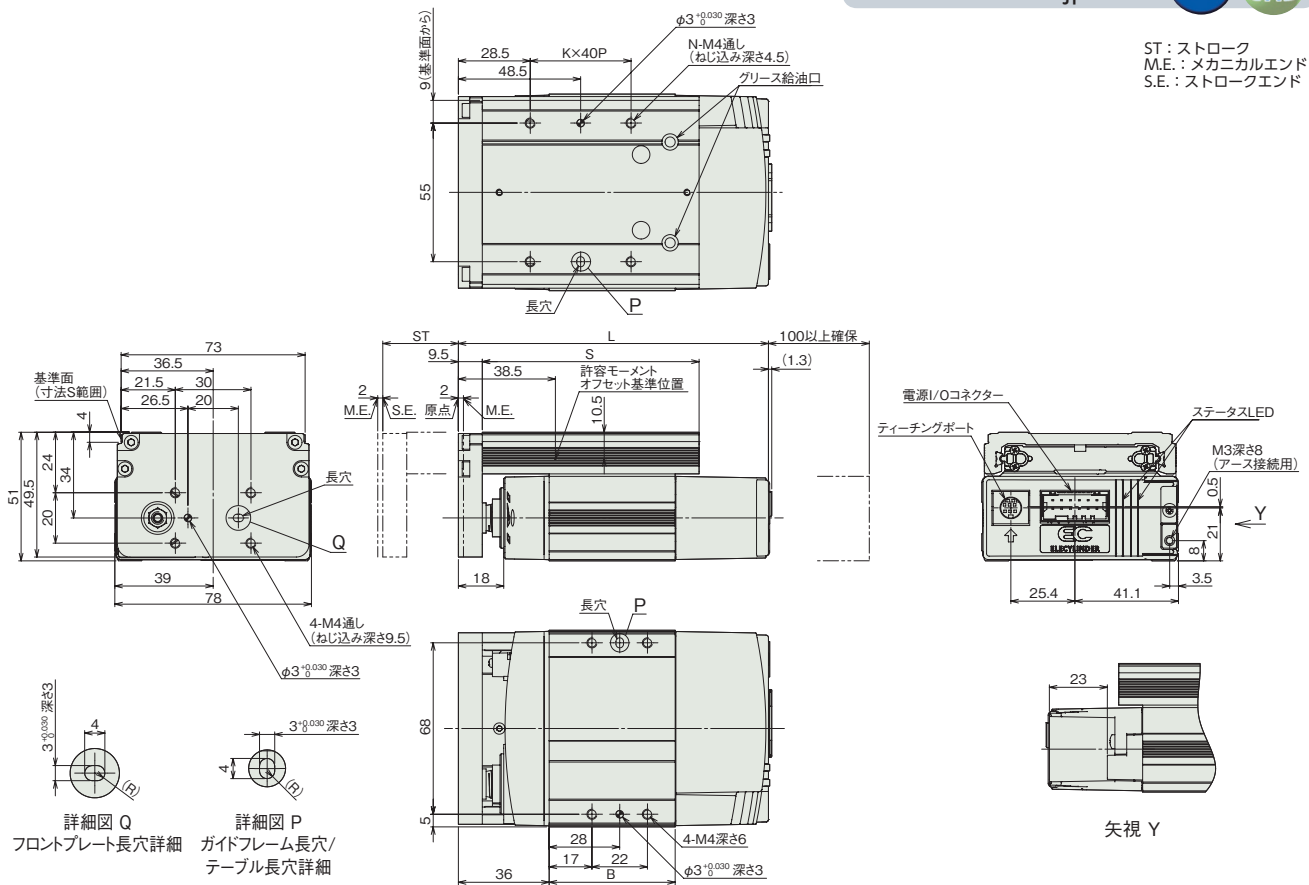
寸法図

(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



ストローク別寸法

エンコーダー種類	ストローク	インクリメンタル		バッテリーレスアブソリュート	
		30	50	30	50
L	ブレーキ無し	123	143	143	143
	ブレーキ有り	153	153	173	173
B	ブレーキ無し	50	70	70	70
	ブレーキ有り	80	80	100	100
S		86	106	86	106
K		1	2	1	2
N		4	6	4	6

ストローク別質量

エンコーダー種類	ストローク	インクリメンタル		バッテリーレスアブソリュート	
		30	50	30	50
質量 (kg)	ブレーキ無し	0.8	0.9	0.8	0.9
	ブレーキ有り	0.9	1.0	1.0	1.0

適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-391ページをご確認ください。

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

EC-TW5

細小型

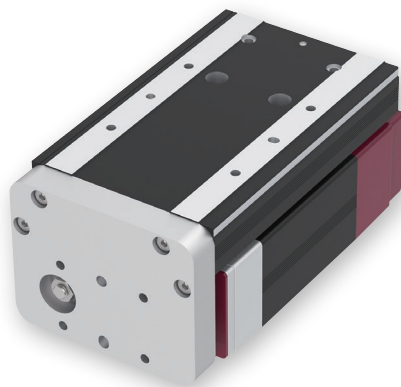
モーター
折返し

本体幅
90mm

24V
パルス
モーター

■型式項目

EC	- TW5				
シリーズ	タイプ	リード	ストローク	電源・I/Oケーブル長 下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照	オプション 下記オプション 価格表参照
		S 16mm H 10mm M 5mm L 2.5mm	50 50mm 100 100mm 150 150mm		



水平

垂直

横立

天吊り

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格
50	-
100	-
150	-

■オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様(注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
指定グリース塗布仕様(注2)	G5	2-381	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
バッテリーレス	WA	2-388	-
アナログエンコーダー仕様	WL	2-388	-
無線通信仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様(ACR)選択時は、PNP仕様(PN)および電源2系統仕様(TMD2)を選択できません。
 (注2) 指定グリース仕様(G5)の場合、使用環境温度は10℃~40℃です。

■電源・I/Oケーブル長価格表(標準価格)

■標準コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)	RCON-EC接続仕様(注4) (両端コネクタ付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	- (注3)	-
1 ~ 3	1 ~ 3m	-	-
4 ~ 5	4 ~ 5m	-	-
6 ~ 7	6 ~ 7m	-	-
8 ~ 10	8 ~ 10m	-	-

(注3) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。
 (注4) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

■4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)	RCON-EC接続仕様(注5) (両端コネクタ付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1 ~ S3	1 ~ 3m	-	-
S4 ~ S5	4 ~ 5m	-	-
S6 ~ S7	6 ~ 7m	-	-
S8 ~ S10	8 ~ 10m	-	-

(注5) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

POINT
選定上の
注意

- (1) 「メインスペック」の可搬質量は50ストロークの最大値を表記しています。
- (2) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は1-269ページをご確認ください。
- (3) 張出し負荷長の目安は、Ma方向のテーブル上面方向100mm以下、テーブル先端方向150mm以下、Mb・Mc方向120mm以下です。
- (4) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご確認ください。

■メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	16	10	5	2.5	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg) (省電力無効)	6.5	16	20	20
		最大可搬質量(kg) (省電力有効)	6.5	15	20	20
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	700	525	300	135
		最低速度(mm/s)	40	30	7	4
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度(G)	1	1	0.5	0.3
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg) (省電力無効)	1.5	2.5	5	6.5
		最大可搬質量(kg) (省電力有効)	1	2.5	5	6.5
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	560	435	260	135
		最低速度(mm/s)	40	30	7	4
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度(G)	0.5	0.5	0.5	0.3
押付け	押付け時最大推力(N)	46	73	150	310	
	押付け最高速度(mm/s)	40	30	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力(kgf)	1.5	2.5	5	6.5	
ストローク	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	150	150	150	150	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ8mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロストモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
静的許容モーメント	Ma : 32.3 N・m
	Mb : 23.5 N・m
	Mc : 45.0 N・m
動的許容モーメント (注6)	Ma : 11.6 N・m
	Mb : 16.6 N・m
	Mc : 34.0 N・m
走行寿命	5000km
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	-
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター(□35)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注6) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■テーブルタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

(50ストローク)

リード16

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)						垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5		
0	6.5	4	3	2	1.5	1.5		
140	6.5	4	3	2	1.5	1.5		
280	6.5	4	3	2	1.5	1.5		
420					1.5			

リード10

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)						垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5		
0	16	11	7	4.5	2.5	2		
175	16	11	7	4.5	2.5	2		
350	12.5	7	4	2.5	2.5	2		
435				0.5				

リード5

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)				垂直	
	0.3	0.5	0.3	0.5		
0	20	20	5	4.5		
85	20	20	5	4.5		
130	20	17.5	5	4.5		
215	20	13	4	4		
260	7	6.5	1	1		
300	1					

リード2.5

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)		垂直	
	0.3	0.3		
0	20	6.5		
40	20	6.5		
85	20	6.5		
105	20	6.5		
135	18	1.5		

(100ストローク)

リード16

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)						垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5		
0	6.5	4	3	2	1.5	1.5		
140	6.5	4	3	2	1.5	1.5		
280	6.5	4	3	2	1.5	1.5		
420	6.5	4	2.5	1.5	1.5	1.5		
560		3	2	1		0.5		
700				0.5				

リード10

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)						垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5		
0	15.5	11	7	4.5	2.5	2		
175	15.5	11	7	4.5	2.5	2		
350	12.5	7	4	2.5	2.5	2		
435	9.5	5	3	0.5	1	1		
525		2	1					

リード5

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)				垂直	
	0.3	0.5	0.3	0.5		
0	15.5	15.5	5	4.5		
85	15.5	15.5	5	4.5		
130	15.5	15.5	5	4.5		
215	15.5	13	4	4		
260	7	6.5	1	1		
300	1					

リード2.5

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)		垂直	
	0.3	0.3		
0	15.5	6.5		
40	15.5	6.5		
85	15.5	6.5		
105	15.5	6.5		
135	15.5	1.5		

(150ストローク)

リード16

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)						垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5		
0	6.5	4	3	2	1.5	1.5		
140	6.5	4	3	2	1.5	1.5		
280	6.5	4	3	2	1.5	1.5		
420	6.5	4	2.5	1.5	1.5	1.5		
560	5	3	2	1	0.5	0.5		
700		1.5	1	0.5				

リード10

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)						垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5		
0	10	10	7	4.5	2.5	2		
175	10	10	7	4.5	2.5	2		
350	10	7	4	2.5	2.5	2		
435	9.5	5	3	0.5	1	1		
525	4.5	2	1					

リード5

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)				垂直	
	0.3	0.5	0.3	0.5		
0	10	10	5	4.5		
85	10	10	5	4.5		
130	10	10	5	4.5		
215	10	10	4	4		
260	7	6.5	1	1		
300	1					

リード2.5

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)		垂直	
	0.3	0.3		
0	10	6.5		
40	10	6.5		
85	10	6.5		
105	10	6.5		
135	10	1.5		

うれしい10のポイント

アプリケーション事例

選定

カタログの見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵コントローラー

制御関連機器

スライダ

ロッド/ラジアルシリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

■省電力設定有効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

(50ストローク)

リード16

姿勢 速度 (mm/s)	水平		垂直
	加速度(G)		
	0.3	0.7	0.3
0	6.5	2.5	1
140	6.5	2.5	1
280	5.5	2	1

リード10

姿勢 速度 (mm/s)	水平		垂直
	加速度(G)		
	0.3	0.7	0.3
0	15	5.5	2.5
175	15	5.5	2.5
350	5	2	0.5

リード5

姿勢 速度 (mm/s)	水平	垂直
	加速度(G)	
	0.3	0.3
0	20	5
85	20	5
130	20	5
215	4.5	

リード2.5

姿勢 速度 (mm/s)	水平	垂直
	加速度(G)	
	0.3	0.3
0	20	6.5
40	20	6.5
85	20	4.5
105	18	1

(100ストローク)

リード16

姿勢 速度 (mm/s)	水平		垂直
	加速度(G)		
	0.3	0.7	0.3
0	6.5	2.5	1
140	6.5	2.5	1
280	5.5	2	1
420	4	1	0.5

リード10

姿勢 速度 (mm/s)	水平		垂直
	加速度(G)		
	0.3	0.7	0.3
0	15	5.5	2.5
175	15	5.5	2.5
350	5	2	0.5
435	0.5		

リード5

姿勢 速度 (mm/s)	水平	垂直
	加速度(G)	
	0.3	0.3
0	15.5	5
85	15.5	5
130	15.5	5
215	4.5	

リード2.5

姿勢 速度 (mm/s)	水平	垂直
	加速度(G)	
	0.3	0.3
0	15.5	6.5
40	15.5	6.5
85	15.5	4.5
105	15.5	1

(150ストローク)

リード16

姿勢 速度 (mm/s)	水平		垂直
	加速度(G)		
	0.3	0.7	0.3
0	6.5	2.5	1
140	6.5	2.5	1
280	5.5	2	1
420	4	1	0.5
560	2	0.5	

リード10

姿勢 速度 (mm/s)	水平		垂直
	加速度(G)		
	0.3	0.7	0.3
0	10	5.5	2.5
175	10	5.5	2.5
350	5	2	0.5
435	0.5		

リード5

姿勢 速度 (mm/s)	水平	垂直
	加速度(G)	
	0.3	0.3
0	10	5
85	10	5
130	10	5
215	4.5	

リード2.5

姿勢 速度 (mm/s)	水平	垂直
	加速度(G)	
	0.3	0.3
0	10	6.5
40	10	6.5
85	10	4.5
105	10	1

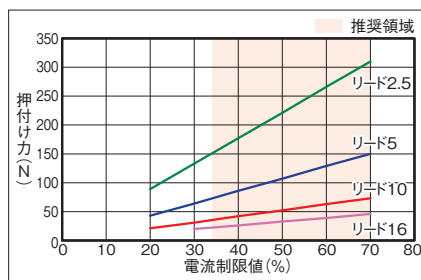
ストロークと最高速度

リード (mm)	省電力設定	50 (mm)	100 (mm)	150 (mm)
16	無効	420<280>	700<560>	
	有効	280	420	560<420>
10	無効	435<350>	525<435>	
	有効	350	435<350>	
5	無効	300<260>		
	有効	215<130>		
2.5	無効	135		
	有効	105		

(単位はmm/s)

(注) <>内は垂直使用の場合です。

押付け力と電流制限値の相関図



うれしい10の
ポイント
アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクセサリ

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダ

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

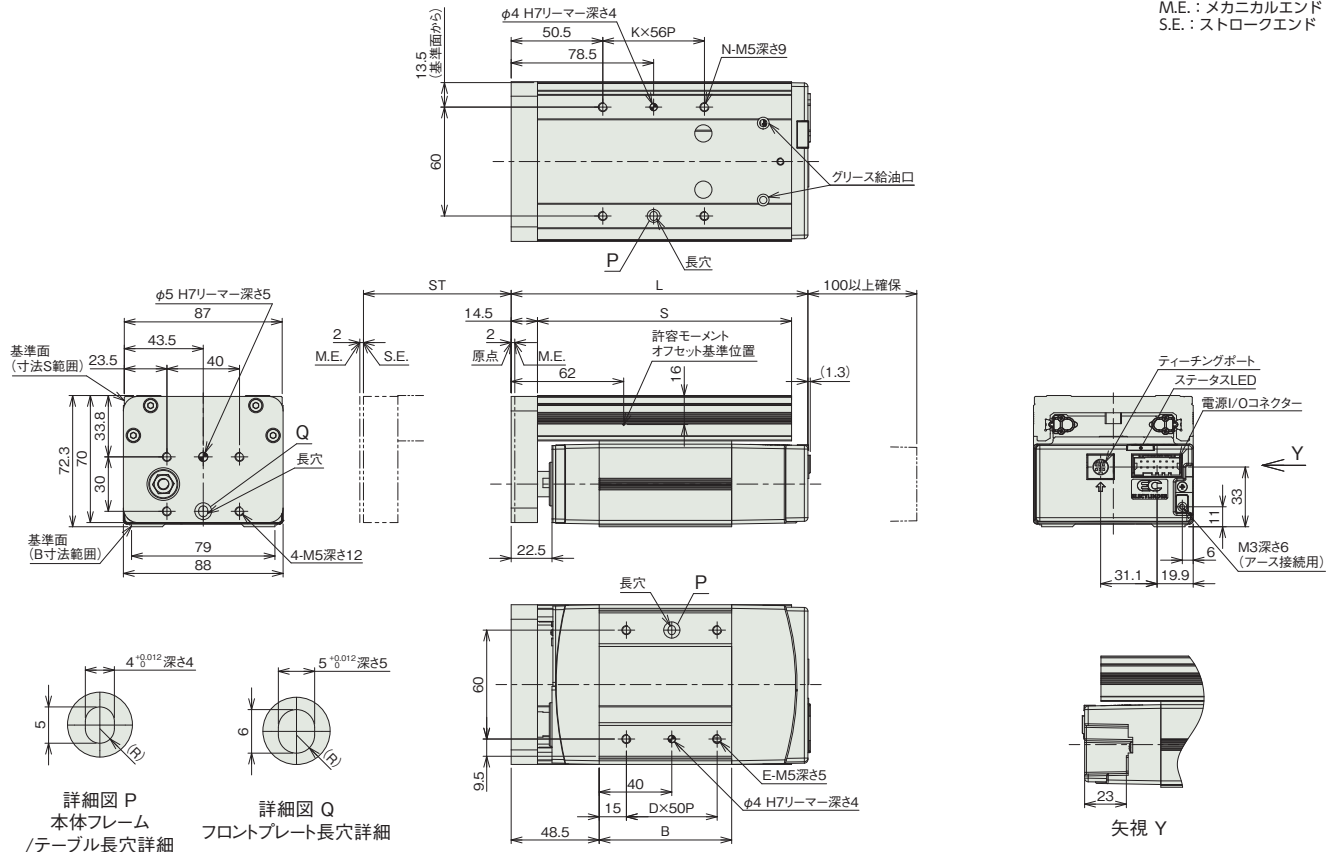
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

エンコーダー種類	インクリメンタル			バッテリーレスアブソリュート			
	ストローク	50	100	150	50	100	150
L	ブレーキ無し	163.5	213.5	263.5	188.5	213.5	263.5
	ブレーキ有り	213.5	213.5	263.5	226.5	226.5	263.5
B	ブレーキ無し	73	123	173	98	123	173
	ブレーキ有り	123	123	173	136	136	173
D	ブレーキ無し	1	2	3	1	2	3
	ブレーキ有り	2	2	3	2	2	3
E	ブレーキ無し	4	6	8	4	6	8
	ブレーキ有り	6	6	8	6	6	8
K	ブレーキ無し	1	2	3	1	2	3
	ブレーキ有り	1	2	3	1	2	3
N	ブレーキ無し	4	6	8	4	6	8
	ブレーキ有り	4	6	8	4	6	8
S	ブレーキ無し	140	190	240	140	190	240
	ブレーキ有り	140	190	240	140	190	240

■ストローク別質量

エンコーダー種類	インクリメンタル			バッテリーレスアブソリュート			
	ストローク	50	100	150	50	100	150
質量 (kg)	ブレーキ無し	1.7	2.2	2.6	1.9	2.2	2.6
	ブレーキ有り	2.2	2.4	2.8	2.3	2.5	2.8

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-391ページをご確認ください。

うれしい10のポイント

アプリケーション事例

選定

カタログの見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵コントローラー

制御関連機器

スライダ

ロッド/ラジアルシリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アフチユーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

グリッパー / ローター / ストッパー

パルスモーター			
グリッパー	EC-GRB8	2-301	
	EC-GRB10	2-305	
	EC-GRB13	2-309	
ロータリー	EC-RTC9	2-313	
	EC-RTC12	2-317	
ストッパー	EC-ST15	2-321	

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

EC-GRB8

スライド 2ツ爪 本体幅 80mm 24Vパルスモーター

■型式項目

EC	-	GRB8		M	-	20	-		-	
シリーズ	-	タイプ		減速比	-	ストローク	-	電源・I/Oケーブル長 下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照	-	オプション 下記オプション 価格表参照
			M	台形ねじ リード1.5mm プーリー減速比1.5		20 20mm (片側10mm)				



■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格
20	-

■オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様(注1)	ACR	2-373	-
ケーブル固定金具(前側)	FST	2-377	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
ケーブル固定金具(上側)(注2)	TST	2-388	-
無線通信仕様	WL	2-388	-
無線軸動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様(ACR)選択時は、PNP仕様(PN)および電源2系統仕様(TMD2)を選択できません。
(注2) 4方向コネクタケーブル選択時のみ選択できます。

■電源・I/Oケーブル長価格表(標準価格)

■標準コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)	RCON-EC接続仕様(注4) (両端コネクタ付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	- (注3)	-
1 ~ 3	1 ~ 3m	-	-
4 ~ 5	4 ~ 5m	-	-
6 ~ 7	6 ~ 7m	-	-
8 ~ 10	8 ~ 10m	-	-

(注3) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。
(注4) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
(注) ロボットケーブルです。

■4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)	RCON-EC接続仕様(注5) (両端コネクタ付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1 ~ S3	1 ~ 3m	-	-
S4 ~ S5	4 ~ 5m	-	-
S6 ~ S7	6 ~ 7m	-	-
S8 ~ S10	8 ~ 10m	-	-

(注5) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
(注) ロボットケーブルです。



- [メインスペック] の開閉最高速度は片側の動作速度を表します。相対動作速度は2倍の値となります。
- [メインスペック] の最大把持力は、把持点距離0、オーバーハング距離0の場合の両フィンガー把持力の合計値です。実際に搬送出来るワーク質量は、「把持点距離の確認」をご参照ください。
- ワークを把持する際は必ず押付け動作をご使用ください。
- セルフロックにより、電源遮断時においてもワーク把持力を維持します。電源遮断時に把持中のワークを除去する際は、側面の開閉ねじを回すか、フィンガーアタッチメントを取外してワークを除去してください。

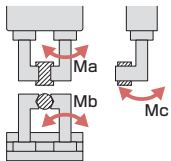
■メインスペック

項目	内容	
リード	台形ねじリード (mm)	1.5
	プーリー減速比	1.5
把持動作	最大把持力 (N) (両側)	28
	把持動作時の最高速度 (mm/s) (片側)	5
	最高速度 (mm/s) (片側)	45
アプローチ動作	最低速度 (mm/s) (片側)	5
	定格加減速度 (G) (片側)	0.3
	最高加減速度 (G) (片側)	0.3
	ブレーキ仕様	-
ブレーキ	ブレーキ保持力 (kgf)	-
	最小ストローク (mm) (片側)	10
ストローク (片側)	最大ストローク (mm) (片側)	10

項目	内容
駆動方式	台形ねじ φ8
繰返し位置決め精度	±0.05 mm
ロストモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
バックラッシ (片側)	0.2mm以下
リニアガイド	有限ガイド
静的許容モーメント	Ma : 3.60 N·m
	Mb : 3.60 N·m
Mc : 10.2 N·m	
垂直方向許容荷重 (注6)	598N
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下 (結露なきこと)
保護等級	-
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター (□20)
エンコーダー種類	インクリメンタル (バッテリーレスアブソリュートオプションは設定なし)
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

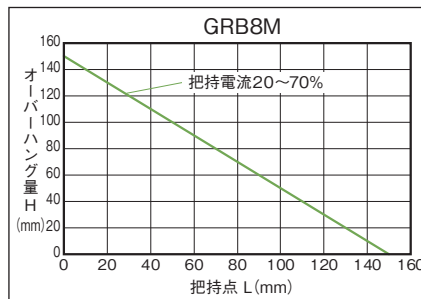
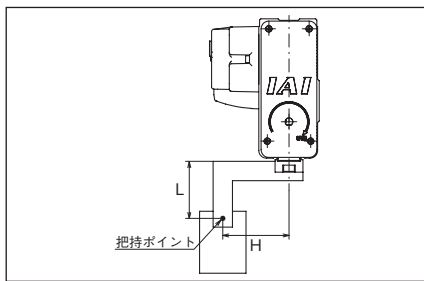
(注6) 上記値を超える負荷で使用した場合、寿命低下、破損の原因となります。

■スライドタイプモーメント方向



■把持点距離の確認

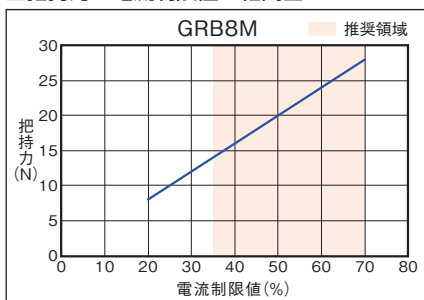
フィンガー (爪) 取付け面から把持ポイントまでの距離 (L、H) をグラフの範囲内となるようにご使用ください。



(注) 制限範囲を超えた場合はフィンガー摺動部および内部メカに過大なモーメントが作用して、寿命に悪影響を及ぼす原因となります。

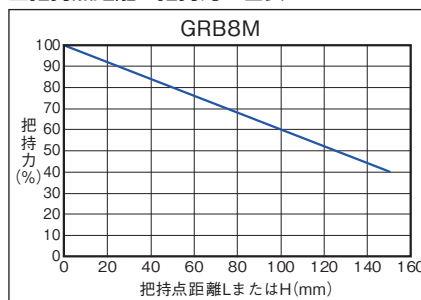
■把持力

■把持力と電流制限値の相関図



(注) 把持点距離 (L、H) を0とした場合の、両フィンガーの合計値です。
 (注) 目安の数字です。0~60%程度のばらつきがあります。特に推奨領域 (グラフ着色域) 外の電流制限値を設定した場合、ばらつきの可能性が高くなります。
 (注) 把持 (押付け) を行う場合は、速度が5mm/s固定となります。

■把持点距離と把持力の目安



(注) 最大把持力を100%とした時の張出し位置による把持力を示しています。使用するフィンガーアタッチメントの剛性により結果が異なる可能性があります。

うれしい10の
ポイント
アプリケーション
事例
選定
カタログの
見方
注意事項
アクチュエーター
コントローラー
内蔵
制御関連機器
スライダー
ロッド/
ラジアル
シリンダー
テーブル
グリッパー
ロータリー
ストッパー
クリーン
防塵防滴
オプション

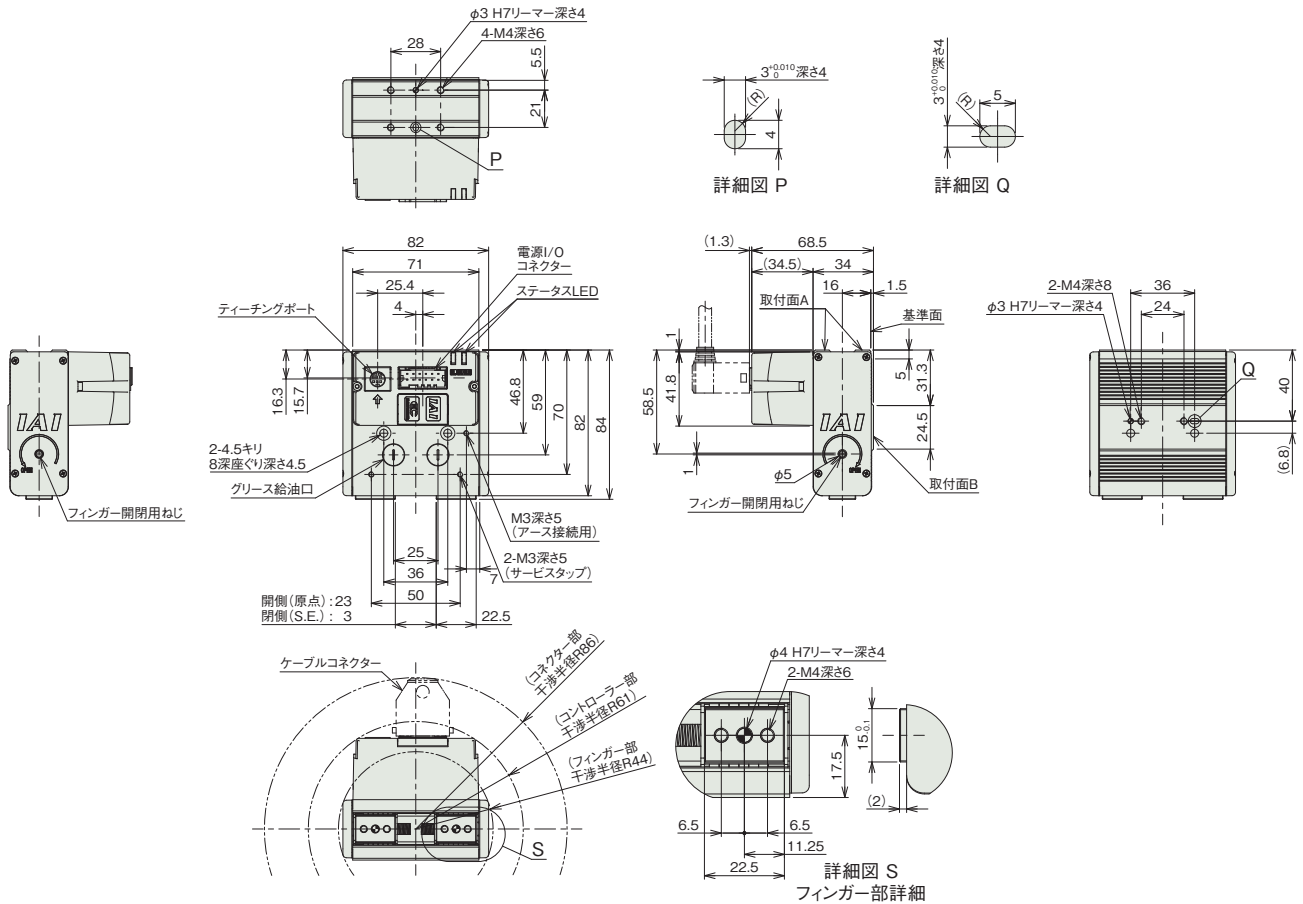
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) 標準は開側が原点となります。原点を開側にする場合はオプション(型式: NM)をご指定ください。

S.E.: ストロークエンド



質量

項目	内容
質量	0.51kg

- うれしい10のポイント
- アプリケーション事例
- 選定
- カタログの見方
- 注意事項
- アクセユエーター
- コントローラー 内蔵
- 制御関連機器
- スライダ
- ロッド/ラジアルシリンダー
- テーブル
- グリッパー
- ロータリー
- ストッパー
- クリーン
- 防塵防滴
- オプション

適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-391ページをご確認ください。

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

EC-GRB10

スライド
2ツ爪
本体幅 100mm
24V パルスモーター

■型式項目

EC	-	GRB10		M	-	30	-		-	
シリーズ	-	タイプ		減速比	-	ストローク	-	電源・I/Oケーブル長 下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照	-	オプション 下記オプション 価格表参照
			M	台形ねじ リード1.5mm プーリー減速比1.15		30 30mm (片側15mm)				



CE
RoHS 10

水平
垂直
横立て
天吊り

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格
30	-

■オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様(注1)	ACR	2-373	-
ケーブル固定金具(前側)	FST	2-377	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
ケーブル固定金具(上側)(注2)	TST	2-388	-
バッテリーレス	WA	2-388	-
アップリケートエンコーダー仕様	WA	2-388	-
無線通信仕様	WL	2-388	-
無線軸動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様(ACR)選択時は、PNP仕様(PN)および電源2系統仕様(TMD2)を選択できません。
 (注2) 4方向コネクタケーブル選択時のみ選択できます。

■電源・I/Oケーブル長価格表(標準価格)

■標準コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様(パラ線)	
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	RCON-EC接続仕様(注4)(両端コネクタ付き)
0	ケーブルなし	- (注3)	-
1~3	1~3m	-	-
4~5	4~5m	-	-
6~7	6~7m	-	-
8~10	8~10m	-	-

(注3) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。
 (注4) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

■4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様(パラ線)	
		CB-EC2-PWBIO□□□□-RB付属	RCON-EC接続仕様(注5)(両端コネクタ付き)
S1~S3	1~3m	-	-
S4~S5	4~5m	-	-
S6~S7	6~7m	-	-
S8~S10	8~10m	-	-

(注5) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

POINT
選定上の注意

- [メインスペック]の開閉最高速度は片側の動作速度を表します。相対動作速度は2倍の値となります。
- [メインスペック]の最大把持力は、把持点距離0、オーバーハング距離0の場合の両フィンガー把持力の合計値です。実際に搬送出来るワーク質量は、「把持点距離の確認」をご参照ください。
- ワークを把持する際は必ず押付け動作をご使用ください。
- セルフロックにより、電源遮断時においてもワーク把持力を維持します。電源遮断時に把持中のワークを除去する際は、側面の開閉ねじを回すか、フィンガーアタッチメントを取外してワークを除去してください。

うれしい10のポイント
 アプリケーション事例
 選定
 カタログの見方
 注意事項
 アクチュエーター
 コントローラー 内蔵
 制御関連機器
 スライダー
 ロッド/ラジアルシリンダー
 テーブル
 グリッパー
 ロータリー
 ストッパー
 クリーン
 防塵防滴
 オプション

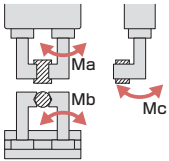
■メインスペック

項目	内容	
リード	台形ねじリード (mm)	1.5
	プーリー減速比	1.15
把持動作	最大把持力 (N) (両側)	100
	把持動作時の最高速度 (mm/s) (片側)	5
	最高速度 (mm/s) (片側)	95
アプローチ動作	最低速度 (mm/s) (片側)	5
	定格加減速度 (G) (片側)	0.3
	最高加減速度 (G) (片側)	0.3
	ブレーキ仕様	-
ブレーキ	ブレーキ保持力 (kgf)	-
	最小ストローク (mm) (片側)	15
ストローク (片側)	最大ストローク (mm) (片側)	15

項目	内容
駆動方式	台形ねじ φ 8
繰返し位置決め精度	±0.05 mm
ロストモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません)
バックラッシ (片側)	0.2mm以下
リニアガイド	有限ガイド
静的許容モーメント	Ma : 3.60 N·m
	Mb : 3.60 N·m
	Mc : 10.2 N·m
垂直方向許容荷重 (注6)	598N
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下 (結露なきこと)
保護等級	-
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター (□28)
エンコーダー種類	インクリメンタル (標準) / バッテリーレスアブソリュート (オプション)
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

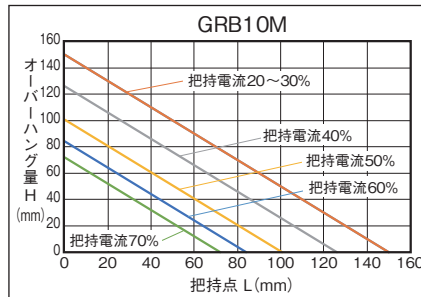
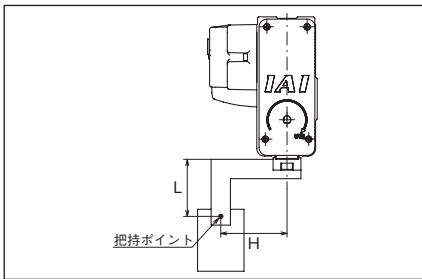
(注6) 上記値を超える負荷で使用した場合、寿命低下、破損の原因となります。

■スライドタイプモーメント方向



■把持点距離の確認

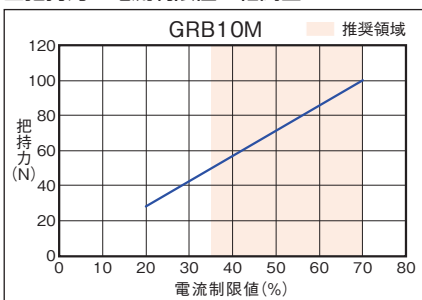
フィンガー (爪) 取付け面から把持ポイントまでの距離 (L、H) をグラフの範囲内となるようにご使用ください。



(注) 制限範囲を超えた場合はフィンガー摺動部および内部メカに過大なモーメントが作用して、寿命に悪影響を及ぼす原因となります。

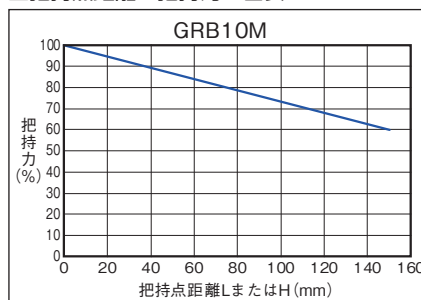
■把持力

■把持力と電流制限値の相関図



(注) 把持点距離 (L、H) を0とした場合の、両フィンガーの合計値です。
 (注) 目安の数字です。0~60%程度のばらつきがあります。特に推奨領域 (グラフ着色域) 外の電流制限値を設定した場合、ばらつきの可能性が高くなります。
 (注) 把持 (押付け) を行う場合は、速度が5mm/s固定となります。

■把持点距離と把持力の目安



(注) 最大把持力を100%とした時の張出し位置による把持力を示しています。使用するフィンガーアタッチメントの剛性により結果が異なる可能性があります。

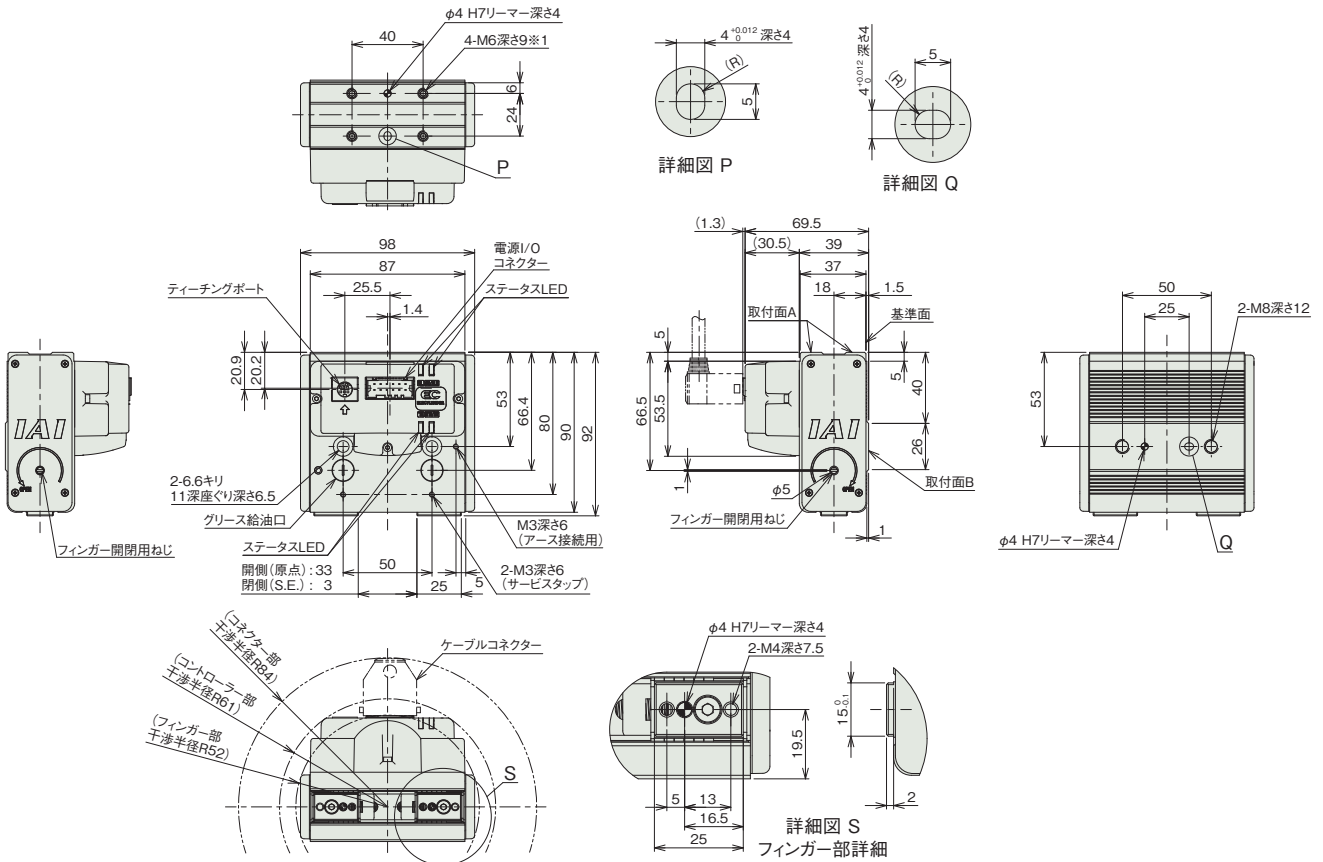
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



※1 異物侵入防止のため、セットスクリューで埋栓されています。取付面Aを使用する場合は取外してください。
(注) 標準は開側が原点となります。原点を開側にする場合はオプション(型式: NM)をご指定ください。

S.E.: ストロークエンド



質量

項目	内容
質量	0.69kg

うれしい10のポイント

アプリケーション事例

選定

カタログの見方

注意事項

アクセサリ

内蔵コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/ラジアルシリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-391ページをご確認ください。

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

EC-GRB13

スライド
2ツ爪
本体幅 130 mm
24v パルス モーター

■型式項目

EC	-	GRB13		-	40	-		-	
シリーズ	-	タイプ		-	ストローク	-	電源・I/Oケーブル長	-	オプション
		M	標準	減速比	40		下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照		下記オプション 価格表参照
		L	高推力	台形ねじ リード2mm プーリー減速比1.25	40mm (片側20mm)				
				台形ねじ リード2mm プーリー減速比2.50					



CE
RoHS 10

水平
垂直
横立て
天吊り

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格
40	-

■オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様(注1)	ACR	2-373	-
ケーブル固定金具(前側)	FST	2-377	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
ケーブル固定金具(上側)(注2)	TST	2-388	-
バッテリーレス	WA	2-388	-
アップリケートエンコーダー仕様	WA	2-388	-
無線通信仕様	WL	2-388	-
無線軸動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様(ACR)選択時は、PNP仕様(PN)および電源2系統仕様(TMD2)を選択できません。
 (注2) 4方向コネクタケーブル選択時のみ選択できます。

■電源・I/Oケーブル長価格表(標準価格)

■標準コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様(パラ線)	
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	RCON-EC接続仕様(注4)(両端コネクタ付き)
0	ケーブルなし	- (注3)	-
1~3	1~3m	-	-
4~5	4~5m	-	-
6~7	6~7m	-	-
8~10	8~10m	-	-

(注3) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。
 (注4) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

■4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様(パラ線)	
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	RCON-EC接続仕様(注5)(両端コネクタ付き)
S1~S3	1~3m	-	-
S4~S5	4~5m	-	-
S6~S7	6~7m	-	-
S8~S10	8~10m	-	-

(注5) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

POINT
選定上の注意

- [メインスペック]の開閉最高速度は片側の動作速度を表します。相対動作速度は2倍の値となります。
- [メインスペック]の最大把持力は、把持点距離0、オーバーハング距離0の場合の両フィンガー把持力の合計値です。実際に搬送出来るワーク質量は、「把持点距離の確認」をご参照ください。
- ワークを把持する際は必ず押付け動作をご使用ください。
- セルフロックにより、電源遮断時においてもワーク把持力を維持します。電源遮断時に把持中のワークを除去する際は、側面の開閉ねじを回すか、フィンガーアタッチメントを取外してワークを除去してください。

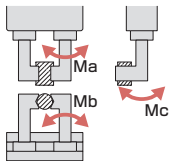
■メインスペック

項目	減速比	内容	
		M	L
リード	台形ねじリード (mm)	2	2
	プーリー減速比	1.25	2.50
把持動作	最大把持力 (N) (両側)	150	360
	把持動作時の最高速度 (mm/s) (片側)	5	5
アプローチ動作	最高速度 (mm/s) (片側)	120	60
	最低速度 (mm/s) (片側)	5	5
	定格加減速度 (G) (片側)	0.3	0.3
	最高加減速度 (G) (片側)	0.3	0.3
ブレーキ	ブレーキ仕様	-	-
	ブレーキ保持力 (kgf)	-	-
ストローク (片側)	最小ストローク (mm) (片側)	20	20
	最大ストローク (mm) (片側)	20	20

項目	内容
駆動方式	台形ねじ φ10
繰返し位置決め精度	±0.05 mm
ロストモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
バックラッシ (片側)	0.2mm以下
リニアガイド	有限ガイド
静的許容モーメント	Ma : 7.52 N·m
	Mb : 7.52 N·m
	Mc : 15.3 N·m
垂直方向許容荷重 (注6)	898N
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下 (結露なきこと)
保護等級	-
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター (□28)
エンコーダー種類	インクリメンタル (標準) / バッテリーレスアブソリュート (オプション)
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

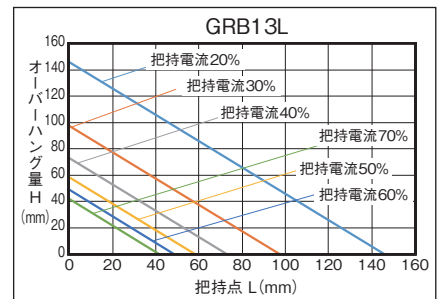
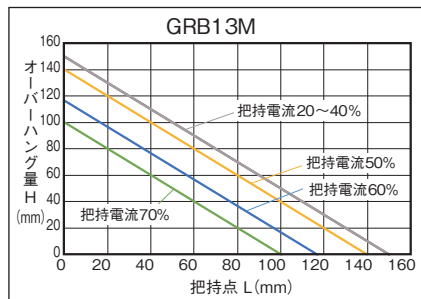
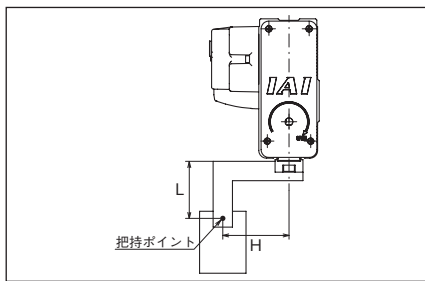
(注6) 上記値を超える負荷で使用した場合、寿命低下、破損の原因となります。

■スライドタイプモーメント方向



■把持点距離の確認

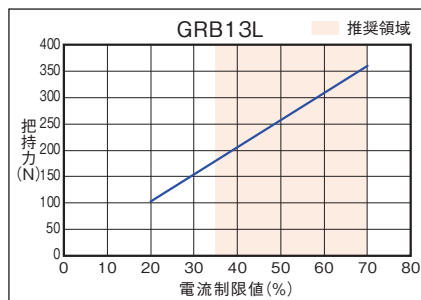
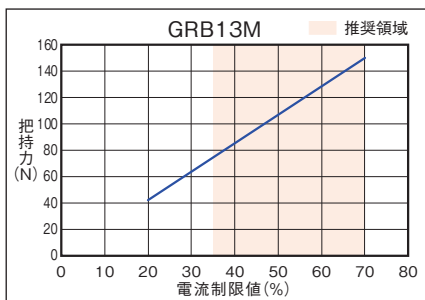
フィンガー (爪) 取付け面から把持ポイントまでの距離 (L、H) をグラフの範囲内となるようにご使用ください。



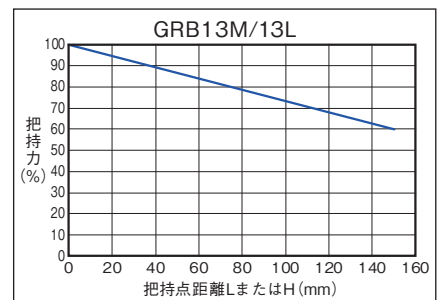
(注) 制限範囲を超えた場合はフィンガー振動部および内部メカに過大なモーメントが作用して、寿命に悪影響を及ぼす原因となります。

■把持力

■把持力と電流制限値の相関図



■把持点距離と把持力の目安



(注) 把持点距離 (L、H) を0とした場合の、両フィンガーの合計値です。
 (注) 目安の数字です。0~60%程度のばらつきがあります。特に推奨領域 (グラフ着色域) 外の電流制限値を設定した場合、ばらつきの可能性が高くなります。
 (注) 把持 (押付け) を行う場合は、速度が5mm/s固定となります。

(注) 最大把持力を100%とした時の張出し位置による把持力を示しています。使用するフィンガーアタッチメントの剛性により結果が異なる可能性があります。

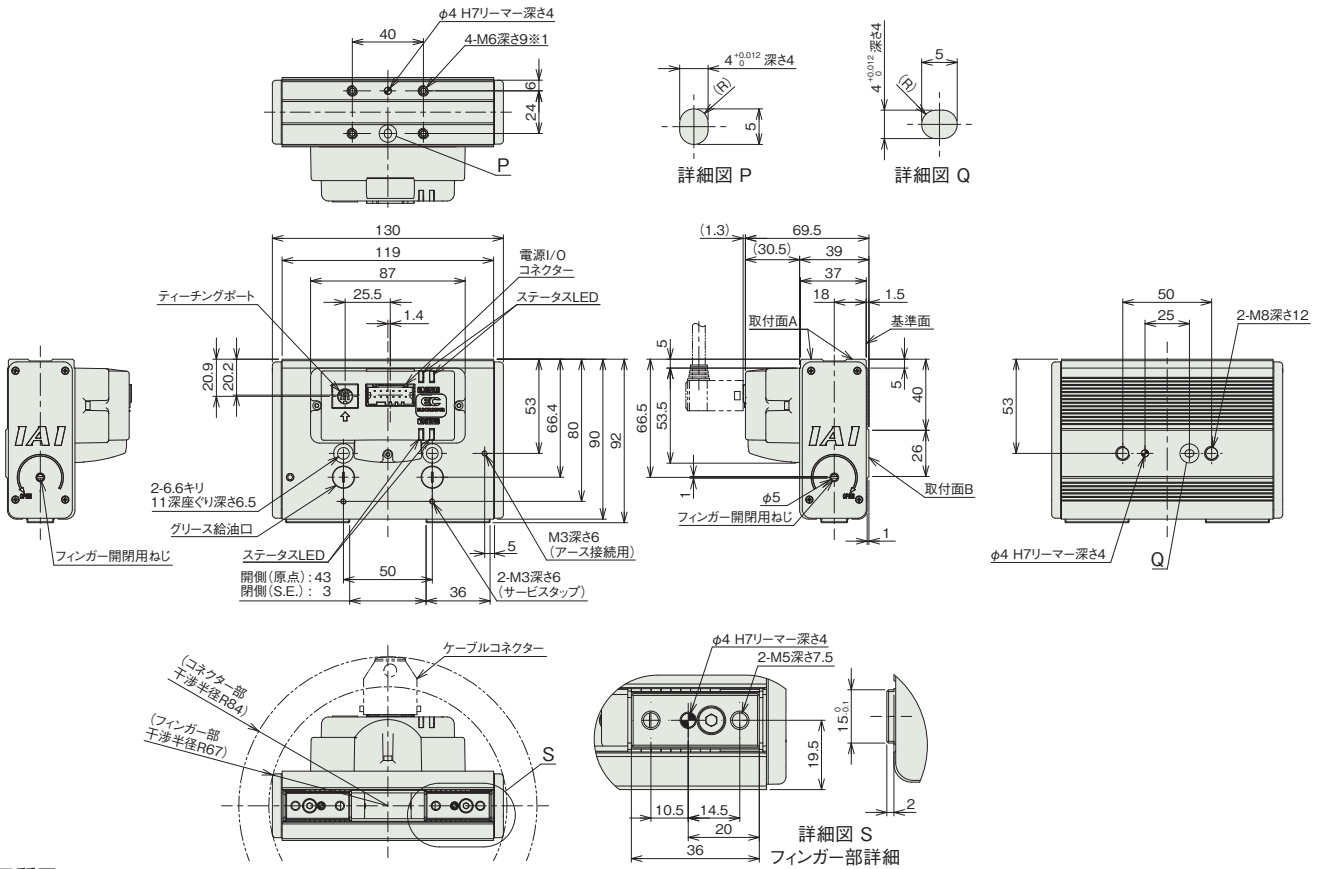
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



※1 異物侵入防止のため、セットスクリューで埋検されています。取付面Aを使用する場合は取外してください。
(注) 標準は開側が原点となります。原点を開側にすることはオプション(型式: NM)をご指定ください。

S.E.: ストロークエンド



質量

項目	内容
質量	0.99kg

- うれしい10のポイント
- アプリケーション事例
- 選定
- カタログの見方
- 注意事項
- アクチュエーター
- コントローラー 内蔵
- 制御関連機器
- スライダー
- ロッド/ラジアルシリンダー
- テーブル
- グリッパー
- ロータリー
- ストッパー
- クリーン
- 防塵防滴
- オプション

適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-391ページをご確認ください。

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

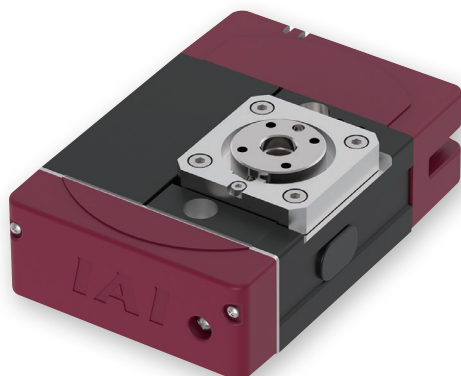
オプション

EC-RTC9

本体幅
90 mm
24V
パルス
モーター

■型式項目

EC	-	RTC9		M	-	330	-		-	
シリーズ	-	タイプ		減速比 減速比 M 1/45	-	揺動角度 330 330度回転	-	電源・I/Oケーブル長 下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照	-	オプション 下記オプション 価格表参照



■製品価格表 (標準価格)

揺動角度 (度)	標準価格
330	-

■オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様 (注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
シャフトアダプター	SA	2-386	-
テーブルアダプター	TA	2-387	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
バッテリーレス			
アブソリュートエンコーダー仕様	WA	2-388	-
無線通信仕様	WL	2-388	-
無線軸動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様 (ACR) 選択時は、PNP仕様 (PN) および電源2系統仕様 (TMD2) を選択できません。

■電源・I/Oケーブル長価格表 (標準価格)

■標準コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様 (注3) (両端コネクタ付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	- (注2)	-
1 ~ 3	1 ~ 3m	-	-
4 ~ 5	4 ~ 5m	-	-
6 ~ 7	6 ~ 7m	-	-
8 ~ 10	8 ~ 10m	-	-

(注2) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。
(注3) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
(注) ロボットケーブルです。

■4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様 (注4) (両端コネクタ付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1 ~ S3	1 ~ 3m	-	-
S4 ~ S5	4 ~ 5m	-	-
S6 ~ S7	6 ~ 7m	-	-
S8 ~ S10	8 ~ 10m	-	-

(注4) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
(注) ロボットケーブルです。



- 出力トルクは回転速度がアップするにつれて減少します。詳細は「回転速度と出力トルクの相関図」をご確認ください。
- 回転させられるワークの許容慣性モーメントは回転速度により異なります。詳細は「回転速度と許容慣性モーメントの相関図」をご確認ください。
- ブレーキは保持用です。制動 / 非常停止目的で使用しないでください。
- 選定を行う場合は「選定方法 (1-315 ページ〜)」の計算を行い、使用条件を確認してください。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご確認ください。押付け力は目安の値です。
- 最大加減速度は、水平・天吊り姿勢では 0.5G、横立て・垂直姿勢では 0.3G になります。

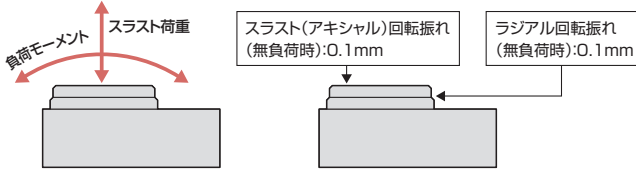
■メインスペック

項目	内容	
減速比	1/45	
最大トルク (N・m)	1.5	
速度/加減速度 (注5)	最高速度 (度/s)	600
	最低速度 (度/s)	20
	定格加減速度 (G)	0.3
	最高加減速度 (G) (注6)	0.5
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ
	ブレーキ保持トルク (N・m) (注7)	0.9
動作範囲 (度)	330	

(注5) 1G≒9807度/s²
 (注6) 水平姿勢のみとなります。横立て・垂直姿勢の最高加減速度は0.3Gです。
 (注7) 許容慣性モーメントとブレーキ保持トルクは、必ずしも両立しません。負荷トルクが保持トルク以下であることをご確認ください。

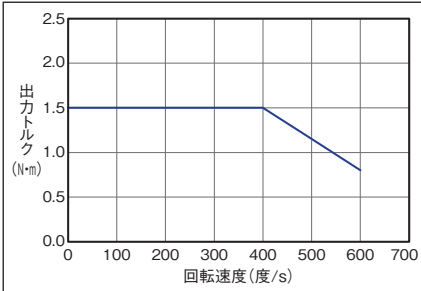
項目	内容
駆動方式	ハイポイドギア+タイミングベルト
繰返し位置決め精度	±0.05度
原点復帰方式	メカストップ方式
原点復帰精度	±0.05度
バックラッシュ	0.2度以下
許容スラスト荷重	50N
許容負荷モーメント	5N・m
許容慣性モーメント	0.02kg・m ²
ラジアル回転振れ	0.1mm以下
スラスト回転振れ	0.1mm以下
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター(□28)
エンコーダー種類	インクリメンタル
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

■ロータリータイプモーメント方向

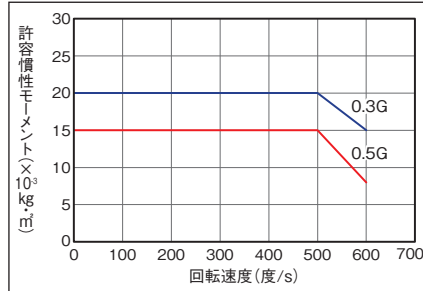


■速度と出力トルク、許容慣性モーメントの相関図

■回転速度と出力トルクの相関図



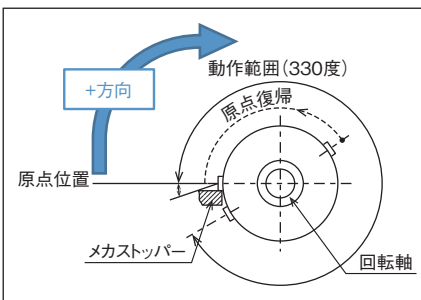
■回転速度と許容慣性モーメントの相関図



(注) 0.5Gは水平・天吊り姿勢でのみ使用可能です。

■原点復帰方法と正回転方向

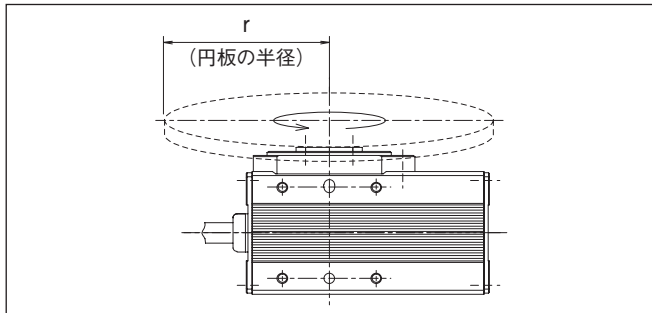
■330度回転仕様



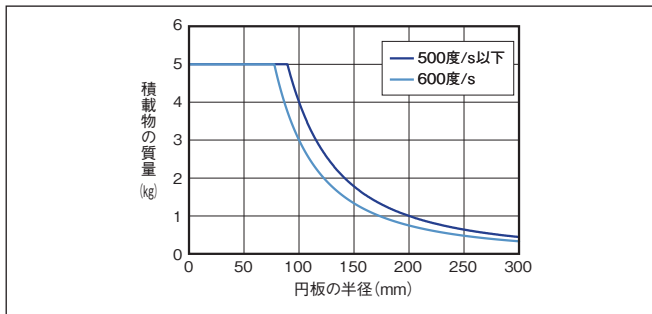
回転部上面から見て、時計方向の回転が+方向となります。
 原点復帰動作は反時計方向に回転します。
 メカストップ位置を検出し、反転動作後、停止します。
 原点復帰動作を時計方向にすることはできません。
 (注) 原点逆仕様の場合、動作方向はすべて反転します。

積載物形状と質量の目安

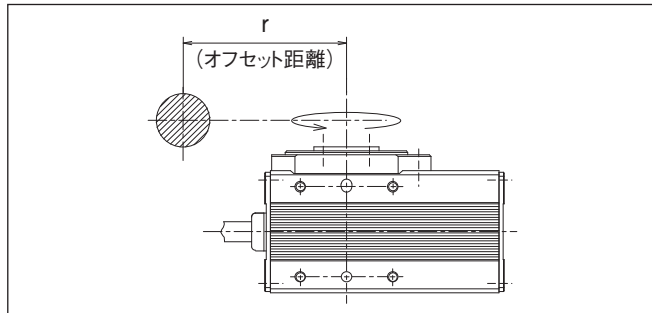
■円板状の積載物の重心が出力軸回転中心と同一な場合



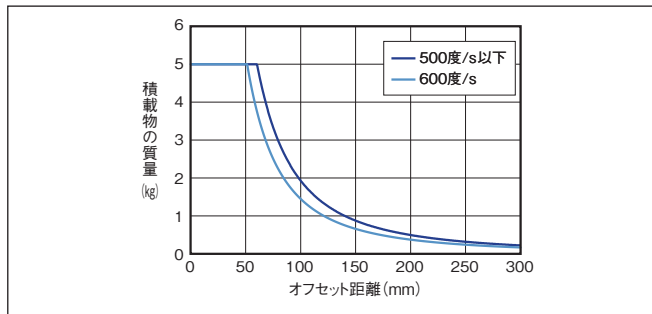
加加速度 0.3G



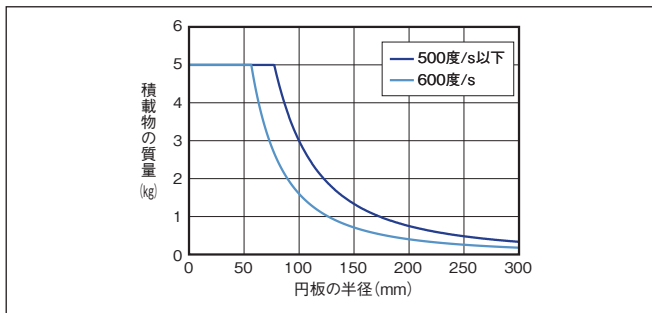
■積載物の重心が出力軸回転中心からオフセットする場合



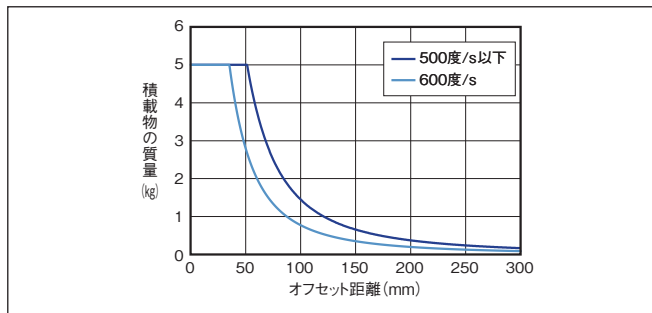
加加速度 0.3G



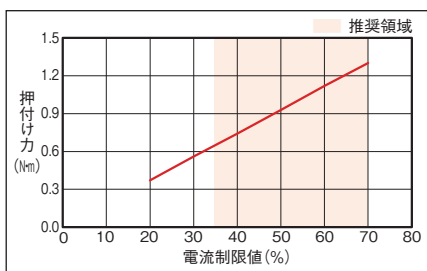
加加速度 0.5G



加加速度 0.5G



押付け力と電流制限値の相関図



- うれしい10のポイント
- アプリケーション事例
- 選定
- カタログの使い方
- 注意事項
- アフチューナー
- 内蔵コントローラー
- 制御関連機器
- スライダー
- ロッド/ラジアルシリンダー
- テーブル
- グリッパー
- ロータリー
- ストッパー
- クリーン
- 防塵防滴
- オプション

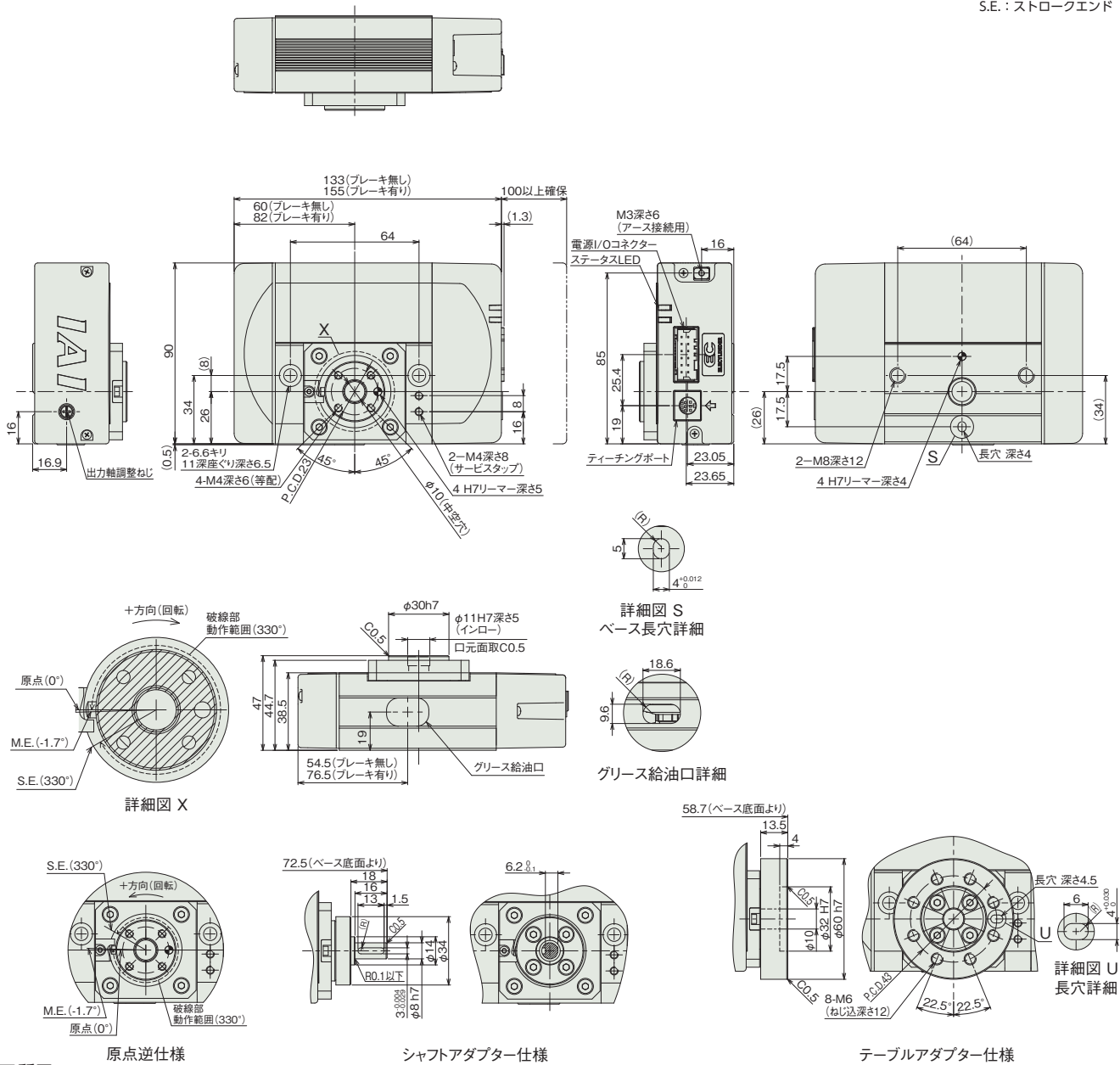
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD
3次元 CAD

M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド

(注) 下平面図は斜線部が回転部となります。



質量

項目	内容	質量
質量	ブレーキ無し	0.88kg
	ブレーキ有り	0.98kg

適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-391ページをご確認ください。

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

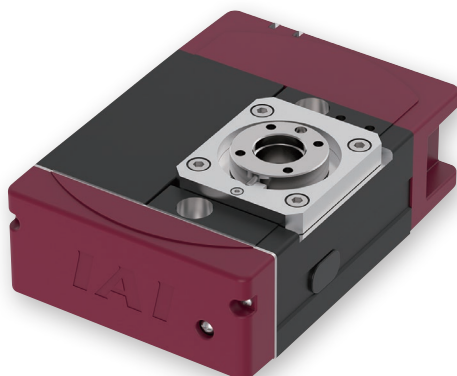
EC-RTC12

本体幅
120
mm

24v
パルス
モーター

■型式項目

EC	-	RTC12		M	-	330	-		-	
シリーズ		タイプ		減速比 M 減速比 1/45		揺動角度 330 330度回転		電源・I/Oケーブル長 下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照		オプション 下記オプション 価格表参照



■製品価格表 (標準価格)

揺動角度 (度)	標準価格
330	-

■オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様 (注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
シャフトアダプター	SA	2-386	-
テーブルアダプター	TA	2-387	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
バッテリーレス	WA	2-388	-
アブソリュートエンコーダー仕様	WA	2-388	-
無線通信仕様	WL	2-388	-
無線軸動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様 (ACR) 選択時は、PNP仕様 (PN) および電源2系統仕様 (TMD2) を選択できません。

■電源・I/Oケーブル長価格表 (標準価格)

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	- (注2)	-
1~3	1~3m	-	-
4~5	4~5m	-	-
6~7	6~7m	-	-
8~10	8~10m	-	-

(注2) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。
 (注3) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

■4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1~S3	1~3m	-	-
S4~S5	4~5m	-	-
S6~S7	6~7m	-	-
S8~S10	8~10m	-	-

(注4) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。



- 出力トルクは回転速度がアップするにつれて減少します。詳細は「回転速度と出力トルクの相関図」をご確認ください。
- 回転させられるワークの許容慣性モーメントは回転速度により異なります。詳細は「回転速度と許容慣性モーメントの相関図」をご確認ください。
- ブレーキは保持用です。制動 / 非常停止目的で使用しないでください。
- 選定を行う場合は「選定方法 (1-315 ページ〜)」の計算を行い、使用条件を確認してください。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご確認ください。押付け力は目安の値です。
- 最大加減速度は、省電力設定無効時は水平・天吊り姿勢で 0.7G、横立・垂直姿勢で 0.5G、省電力設定有効時は水平・天吊り姿勢では 0.5G、横立・垂直姿勢では 0.3G になります。

うれしい10の
ポイント
アプリケーション
事例
選定
カタログの
見方
注意事項
アクチュエーター
内蔵
コントローラー
制御関連機器
スライダー
ロッド/
ラジアル
シリンダー
テーブル
グリッパー
ロータリー
ストッパー
クリーン
防塵防滴
オプション

■メインスペック

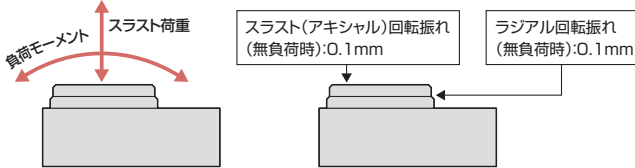
項目	内容	
減速比	1/45	
最大トルク (N・m)	8.0	
速度/加減速度 (注5)	最高速度 (度/s)	600
	最低速度 (度/s)	20
	定格加減速度 (G)	0.3
	最高加減速度 (G) (注6)	0.7
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ
	ブレーキ保持トルク (N・m) (注7)	5.3
動作範囲 (度)	330	

(注5) 1G≒9807度/s²
 (注6) 水平姿勢のみとなります。横立て・垂直姿勢の最高加減速度は0.5Gです。
 (注7) 許容慣性モーメントとブレーキ保持トルクは、必ずしも両立しません。負荷トルクが保持トルク以下であることをご確認ください。

項目	内容
駆動方式	ハイボイドギア+タイミングベルト
繰返し位置決め精度	±0.01度
原点復帰方式	メカストップ方式
原点復帰精度	±0.01度
バックラッシュ	0.2度以下
許容スラスト荷重	400N
許容負荷モーメント (注8)	18N・m
許容慣性モーメント	0.13kg・m ²
ラジアル回転振れ	0.1mm以下
スラスト回転振れ	0.1mm以下
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター(□42)
エンコーダー種類	インクリメンタル
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注8) 横立て、垂直姿勢の場合は12N・mです。

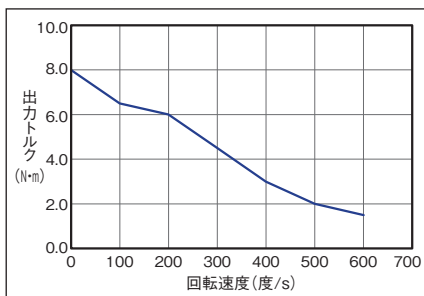
■ロータリータイプモーメント方向



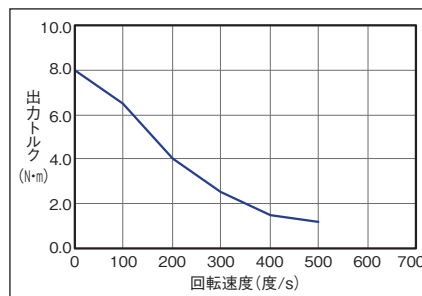
■速度と出力トルク、許容慣性モーメントの相関図

■回転速度と出力トルクの相関図

省電力設定無効

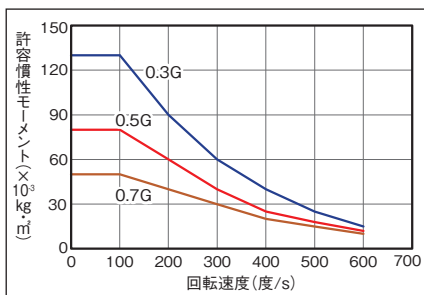


省電力設定有効



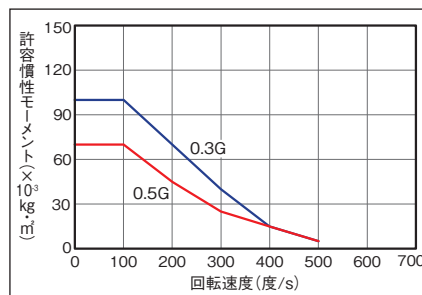
■回転速度と許容慣性モーメントの相関図

省電力設定無効



(注) 0.7Gは水平・天吊り姿勢でのみ使用可能です。

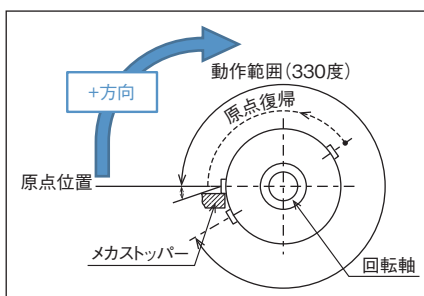
省電力設定有効



(注) 0.5Gは水平・天吊り姿勢でのみ使用可能です。

■原点復帰方法と正回転方向

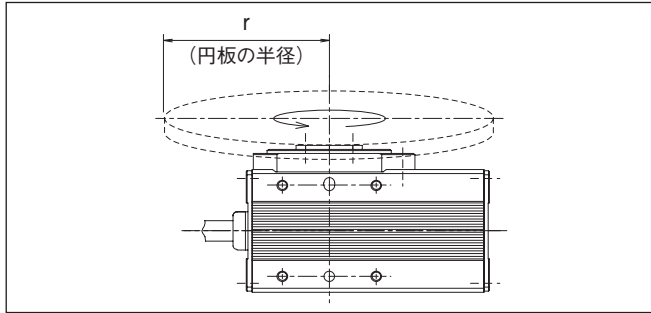
■330度回転仕様



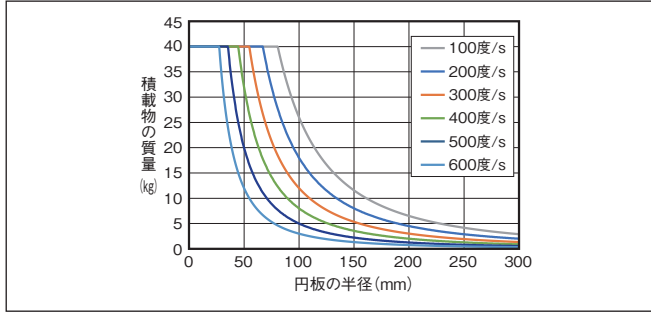
回転部上面から見て、時計方向の回転が+方向となります。
 原点復帰動作は反時計方向に回転します。
 メカストップ位置を検出し、反転動作後、停止します。
 原点復帰動作を時計方向にすることはできません。
 (注) 原点逆仕様の場合、動作方向はすべて反転します。

積載物形状と質量の目安

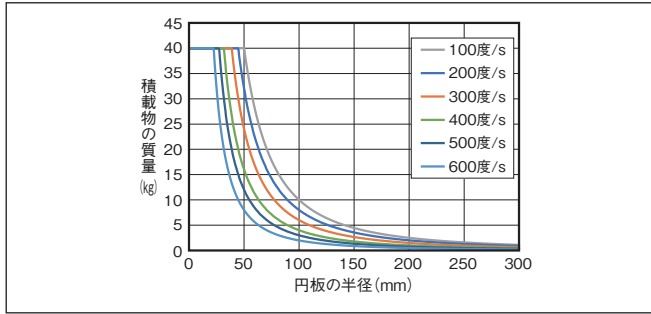
■円板状の積載物の重心が出力軸回転中心と同一な場合



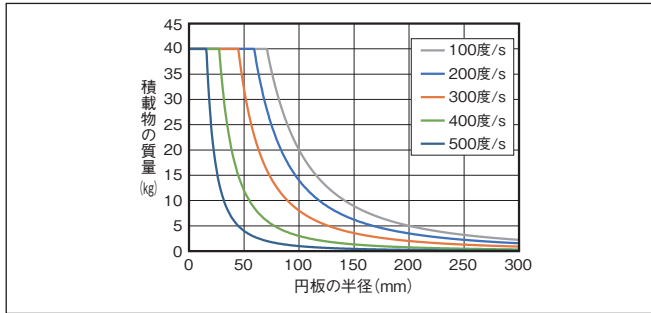
加速度 0.3G (省電力設定無効)



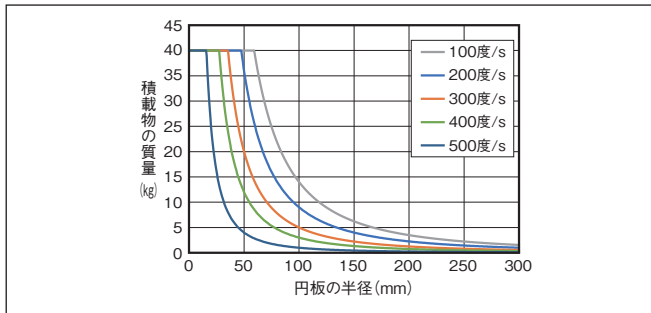
加速度 0.7G (省電力設定無効)



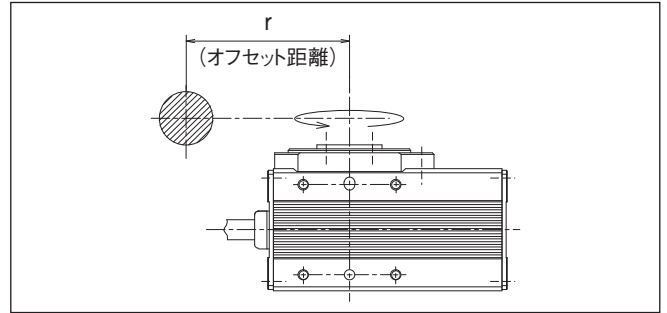
加速度 0.3G (省電力設定有効)



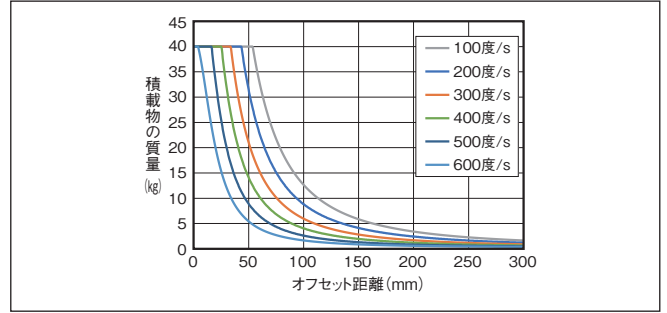
加速度 0.5G (省電力設定有効)



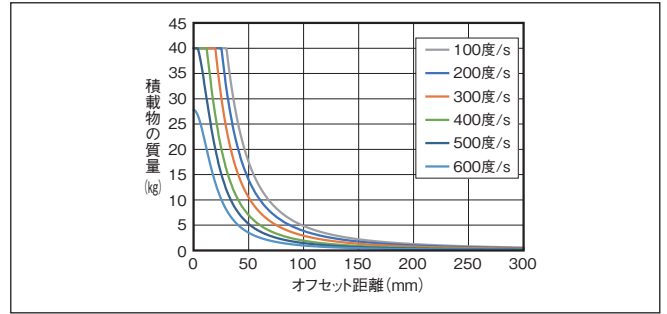
■積載物の重心が出力軸回転中心からオフセットする場合



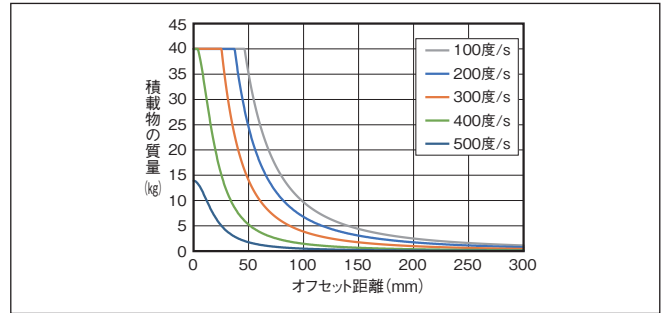
加速度 0.3G (省電力設定無効)



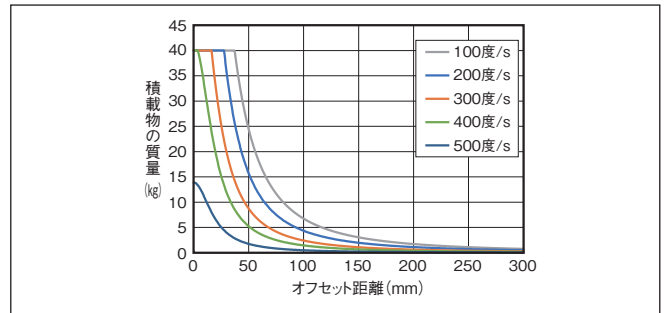
加速度 0.7G (省電力設定無効)



加速度 0.3G (省電力設定有効)

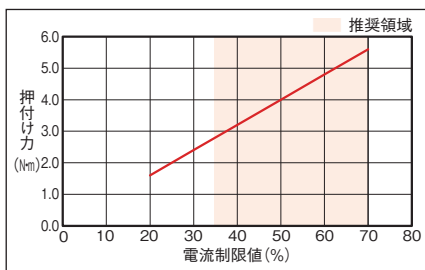


加速度 0.5G (省電力設定有効)



うれしい10の
ポイント
アプリケーション
事例
選定
カタログの
見方
注意事項
アフターユーザー
内蔵
コントローラー
制御関連機器
スライダー
ロッド/ラジアルシリンダー
テーブル
グリッパー
ロータリー
ストッパー
クリーン
防塵防滴
オプション

■ 押付け力と電流制限値の相関図

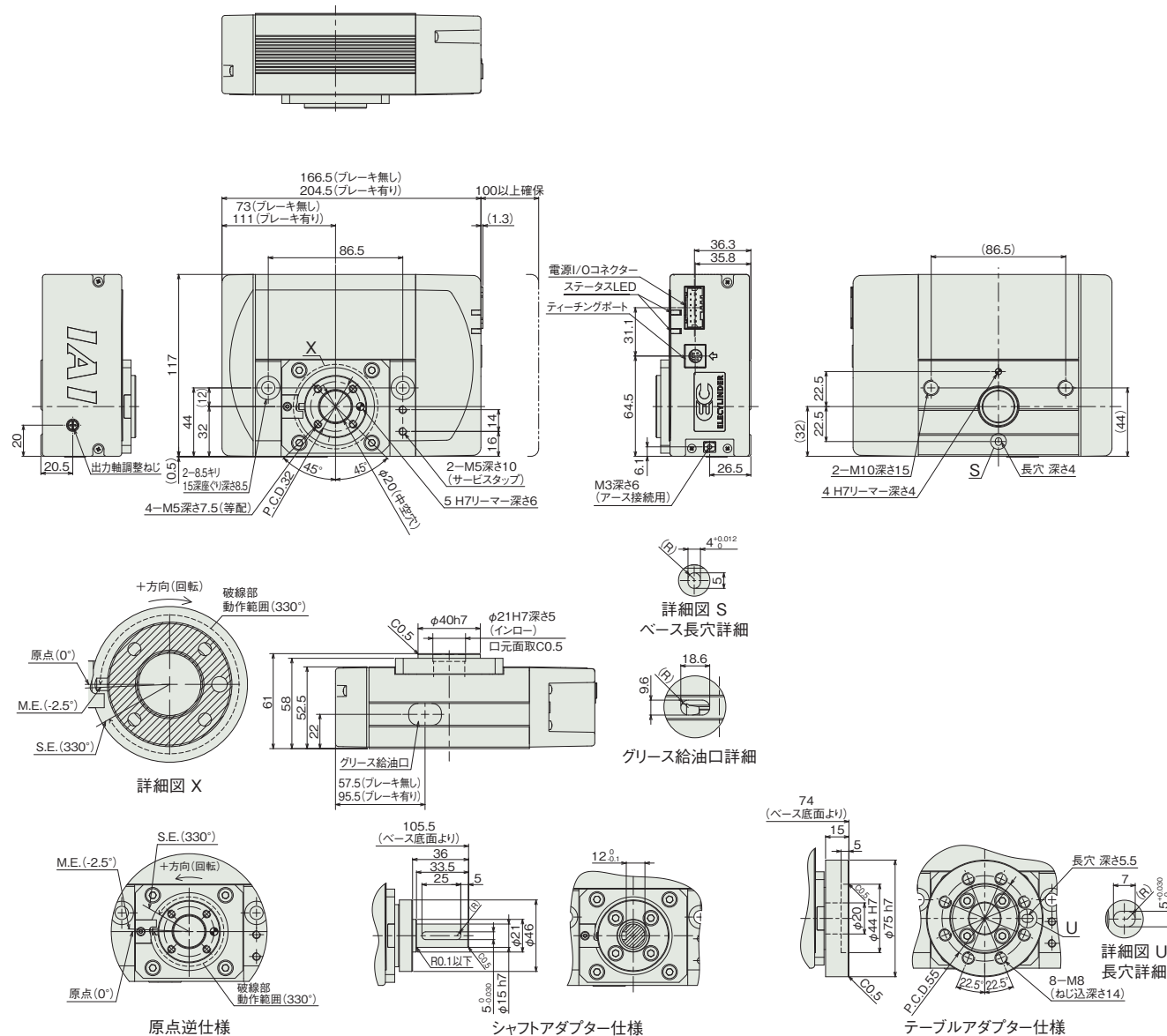


■ 寸法図

(注) 下平面図は斜線部が回転部となります。

M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



■ 質量

項目	内容	
質量	ブレーキ無し	1.74kg
	ブレーキ有り	1.90kg

■ 適応コントローラ

(注) ECシリーズはコントローラ内蔵です。内蔵コントローラの詳細は、2-391ページをご確認ください。

- うれしい10のポイント
- アプリケーション事例
- 選定
- カタログの見方
- 注意事項
- アクチュエーター
- 内蔵コントローラー
- 制御関連機器
- スライダ
- ロード/ラジアルシリンダ
- テーブル
- グリッパー
- ロータリー
- ストッパ
- クリーン
- 防塵防滴
- オプション

EC-ST15

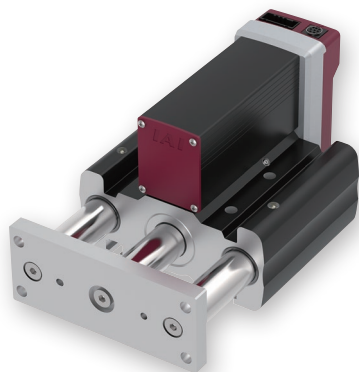


本体幅
150
mm

24V
パルス
モーター

型式項目

EC	-	ST15	L	-	50	-		-	
シリーズ	-	タイプ	リード	-	ストローク	-	電源・I/Oケーブル長 下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照	-	オプション 下記オプション 価格表参照
		L	3mm		50 50mm				



POINT
選定上の注意

- 標準仕様の原点位置は、反モーター側に設定されています。原点位置は、寸法図でご確認ください。
- コンベアなどによる推力は、許容荷重 500N 以下で使用してください。

製品価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格
50	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様 (注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
原点逆仕様 (注2)	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
バッテリーレス	WA	2-388	-
アブソリュートエンコーダー仕様			-
無線通信仕様	WL	2-388	-
無線軸動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様 (ACR) 選択時は、PNP仕様 (PN) および電源2系統仕様 (TMD2) を選択できません。
(注2) 標準仕様の原点位置は、反モーター側に設定されています。

電源・I/Oケーブル長価格表 (標準価格)

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)	RCON-EC接続仕様 (注4) (両端コネクタ付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	- (注3)	-
1 ~ 3	1 ~ 3m	-	-
4 ~ 5	4 ~ 5m	-	-
6 ~ 7	6 ~ 7m	-	-
8 ~ 10	8 ~ 10m	-	-

(注3) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。
(注4) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
(注) ロボットケーブルです。

4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)	RCON-EC接続仕様 (注5) (両端コネクタ付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1 ~ S3	1 ~ 3m	-	-
S4 ~ S5	4 ~ 5m	-	-
S6 ~ S7	6 ~ 7m	-	-
S8 ~ S10	8 ~ 10m	-	-

(注5) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
(注) ロボットケーブルです。

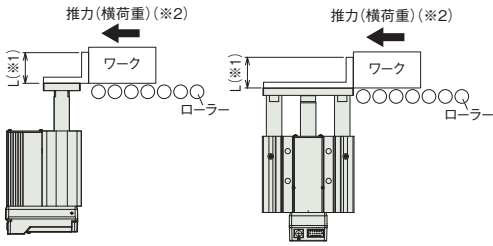
メインスペック

項目	内容	
リード	ボールねじリード (mm) 3	
水平	可搬質量 (注6)	可搬質量 (kg) (省電力無効) 5
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s) 200
		最低速度 (mm/s) 4
		定格加減速度 (G) 0.3
垂直	可搬質量 (注6)	可搬質量 (kg) (省電力無効) 3
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s) 200
		最低速度 (mm/s) 4
		定格加減速度 (G) 0.3
ブレーキ	最高加減速度 (G) 0.5	
	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ
	ブレーキ保持力 (kgf) 12.5	
ストローク (mm)	50	

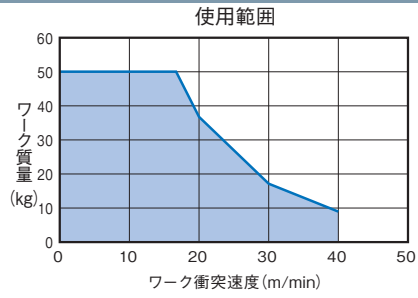
(注6) 速度200mm/s、加減速度0.5Gの場合です。

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ10mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.15mm
ロストモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
ロッド	φ25mm 材質: アルミ 硬質アルマイト処理
ガイドシャフト	S45C
フロントブラケット	S45C
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター (□42)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

ワーク質量・ワーク衝突速度の相関図



(※1) L寸法50mm範囲内で使用してください。
(※2) コンベアなどによる推力は、許容荷重500N以下で使用してください。



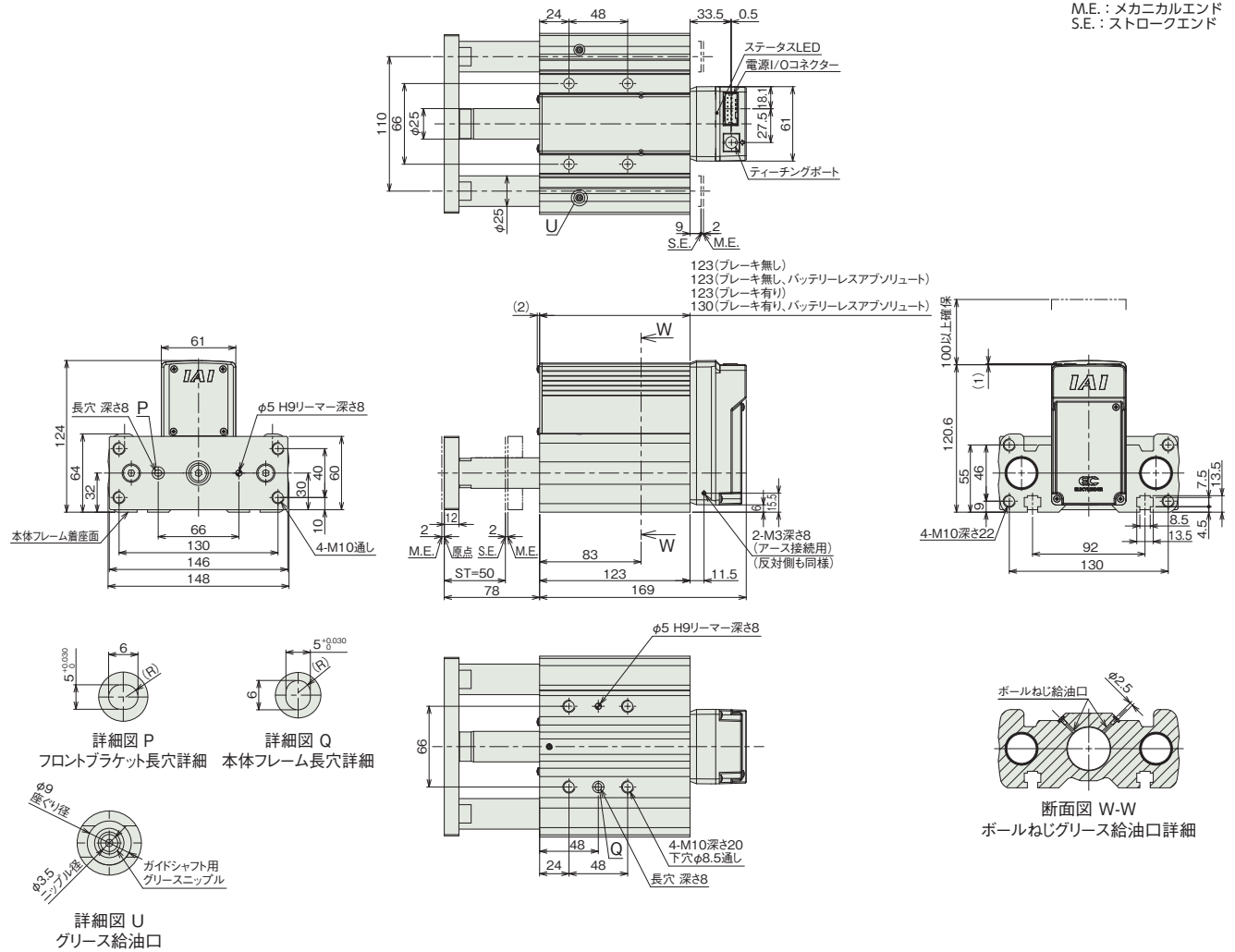
寸法図

(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



質量

		ストローク	50
質量 (kg)		ブレーキ無し	5.06
		ブレーキ有り	5.36

適応コントローラ

(注) ECシリーズはコントローラ内蔵です。内蔵コントローラの詳細は、2-391ページをご確認ください。

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アフチユーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

クリーンルーム仕様

パルスモーター			
スライダー	EC-S3□CR/DS3□CR	2-325	
	EC-S4□CR/DS4□CR	2-331	
	EC-S6□CR/DS6□CR	2-337	
	EC-S7□CR/DS7□CR	2-341	
高剛性スライダー	EC-S6□AHCR/DS6□AHCR	2-345	
	EC-S7□AHCR/DS7□AHCR	2-349	

うれしい10の
ポイントアプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

EC-S3□CR

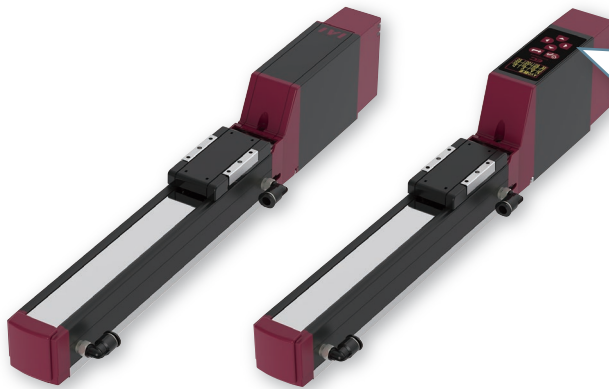
EC-DS3□CR

〈デジタルスピコン付き〉

クリーン モーターストレート 本体幅 40mm 24V パルスモーター

型式項目

EC	シリーズ	タイプ	リード	仕様	ストローク	電源・I/Oケーブル長	オプション
	S3	標準	H 6mm	クリーンルーム仕様	50	下記電源・I/Oケーブル長	下記オプション
	DS3	デジタルスピコン	M 4mm		300	価格表参照	価格表参照
			L 2mm				



CE RoHS 10 水平 垂直 横立 天吊り

(注) 上写真はモーター取付方向上側 (MOT) です。

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	S3□CR	DS3□CR		S3□CR	DS3□CR
50	-	-	200	-	-
100	-	-	250	-	-
150	-	-	300	-	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様 (注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
フート金具	FT	2-377	-
モーター取付方向変更 (下側) (注2)	MOB	2-381	-
モーター取付方向変更 (左側) (注2)	MOL	2-381	-
モーター取付方向変更 (右側) (注2)	MOR	2-381	-
モーター取付方向変更 (上側) (注2)	MOT	2-381	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
吸引用継手勝手違い	VR	2-388	-
バッテリーレス	WA	2-388	-
アブソリュートエンコーダー仕様	WL	2-388	-
無線通信仕様	WL2	2-388	-
無線軸動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様 (ACR) 選択時は、PNP仕様 (PN) および電源2系統仕様 (TMD2) を選択できません。
 (注2) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。

POINT 選定上の注意

- 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は1-269ページをご確認ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご確認ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向100mm以下です。張出し負荷長は1-16ページの図をご確認ください。
- 取付け物体の重心位置は、張出し距離の1/2以下としてください。張出し距離や負荷モーメントが許容値内であっても、動作中に異常な振動や音などが発生する場合は、動作条件を緩めてご使用ください。

電源・I/Oケーブル長価格表 (標準価格)

標準コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)	RCON-EC接続仕様 (注4) (両端コネクタ付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	- (注3)	-
1~3	1~3m	-	-
4~5	4~5m	-	-
6~7	6~7m	-	-
8~10	8~10m	-	-

(注3) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。
 (注4) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)	RCON-EC接続仕様 (注5) (両端コネクタ付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1~S3	1~3m	-	-
S4~S5	4~5m	-	-
S6~S7	6~7m	-	-
S8~S10	8~10m	-	-

(注5) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

うれしい10のポイント

アプリケーション事例

選定

カタログの見方

注意事項

アクチュエーター

コントロール内蔵

制御関連機器

スライダー

ロッド/ラジアルシリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

■メインスペック

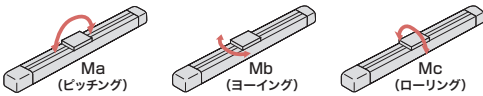
項目		内容				
リード	ボールねじリード (mm)	6	4	2		
	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	3.5	6	9	
		最高速度 (mm/s)	420	280	140	
		最低速度 (mm/s)	8	5	3	
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	
水平	速度/加減速度	最高加減速度 (G)	0.5	0.3	0.3	
		最大可搬質量 (kg)	1.5	2.5	3.5	
		最高速度 (mm/s)	420	280	140	
		最低速度 (mm/s)	8	5	3	
	定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3		
垂直	速度/加減速度	最高加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	
		押付け時最大推力 (N)	45	68	136	
		押付け最高速度 (mm/s)	20	20	20	
		パキュム量 (NL/min) (注6)	40	35	35	
	ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ			
ストローク	ブレーキ保持力 (kgf)	1.5	2.5	3.5		
	最小ストローク (mm)	50	50	50		
	最大ストローク (mm)	300	300	300		
	ストロークピッチ (mm)	50	50	50		

(注6) 最高速度時における吸引量の目安です。

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ6mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロストモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
ベース	専用アルミ押出材 (A6063S5-T5相当) 黒色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma : 9.5 N・m
	Mb : 13.5 N・m
	Mc : 15.1 N・m
動的許容モーメント (注7)	Ma : 3.8 N・m
	Mb : 5.4 N・m
	Mc : 6.1 N・m
クリーン度	ISOクラス3 (ISO 14644-1規格)
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター (□28)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注7) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。

リード6

姿勢	水平			垂直
	加速度 (G)			
速度 (mm/s)	0.3	0.5	0.3	
0	3.5	3	1.5	
120	3.5	3	1.5	
210	3.5	3	1.5	
255	3.5	3	1.5	
315	3.5	3	1.5	
360	3.5	3	1.5	
420	3	2.5	1	

リード4

姿勢	水平		垂直
	加速度 (G)		
速度 (mm/s)	0.3	0.3	
0	6	2.5	
80	6	2.5	
140	6	2.5	
170	6	2.5	
210	6	2.5	
240	5.5	2.5	
280	4.5	2	

リード2

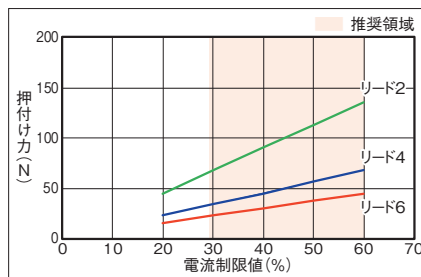
姿勢	水平		垂直
	加速度 (G)		
速度 (mm/s)	0.3	0.3	
0	9	3.5	
40	9	3.5	
70	9	3.5	
85	9	3.5	
105	9	3.5	
120	9	3	
140	8	2.5	

■ストロークと最高速度

リード (mm)	50~150 (50mm毎)	200 (mm)	250 (mm)	300 (mm)
6	420	300	210	150
4	280	200	140	100
2	140	100	70	50

(単位はmm/s)

■押付け力と電流制限値の相関図



寸法図

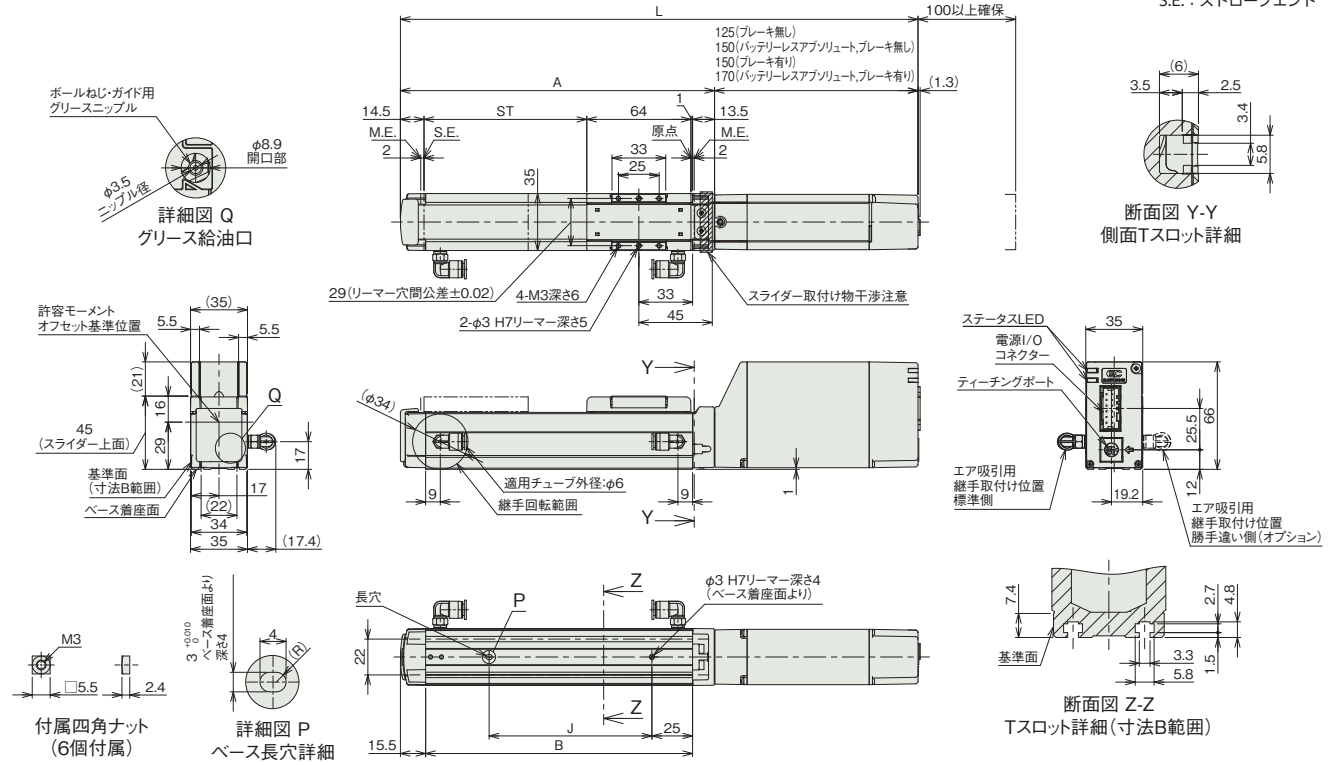
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



■EC-S3□CR

(注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) 下図はモーター取付方向上側(MOT)の場合です。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

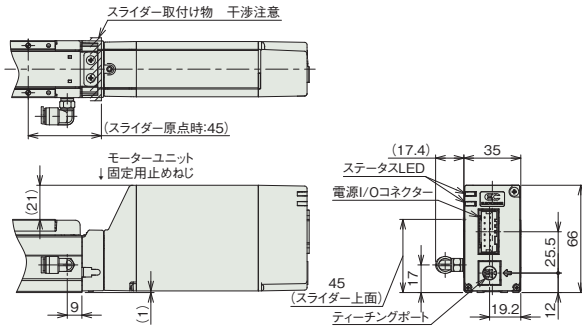
ストローク		50	100	150	200	250	300	
L	インクリメンタル	ブレーキ無し	268	318	368	418	468	518
		ブレーキ有り	293	343	393	443	493	543
	バッテリーレス アブソリュート	ブレーキ無し	293	343	393	443	493	543
		ブレーキ有り	313	363	413	463	513	563
A		143	193	243	293	343	393	
B		114	164	214	264	314	364	
J		50	100	150	200	250	300	

■ストローク別質量

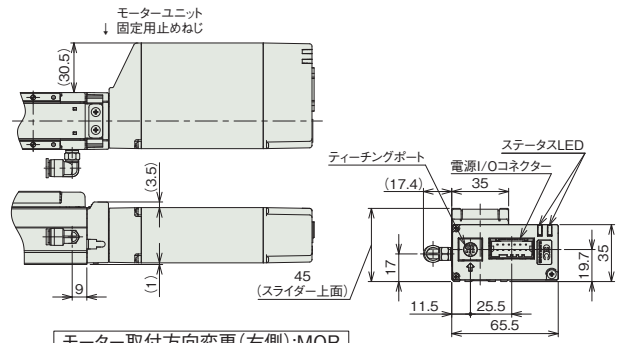
ストローク		50	100	150	200	250	300
質量 (kg)	ブレーキ無し	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2
	ブレーキ有り	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	1.3

うれしい10の
ポイント
アプリケーション
事例
選定
カタログの
見方
注意事項
アクチュエーター
内蔵
コントローラー
制御関連機器

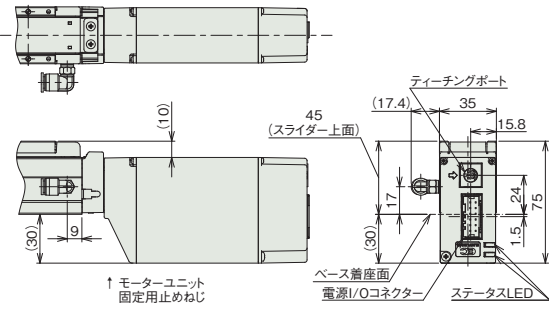
■モーター取付方向変更(オプション)



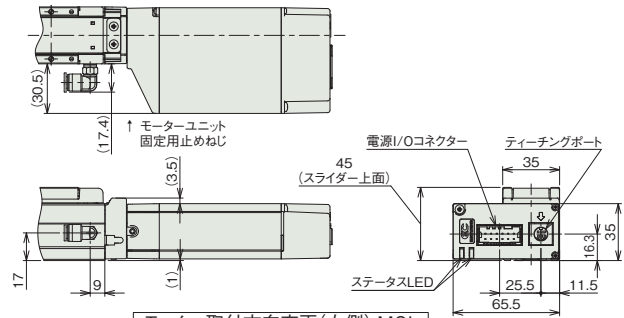
モーター取付方向変更(上側):MOT



モーター取付方向変更(右側):MOR



モーター取付方向変更(下側):MOB



モーター取付方向変更(左側):MOL

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

コントローラー
内蔵

制御関連機器

スライダ

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

グリーン

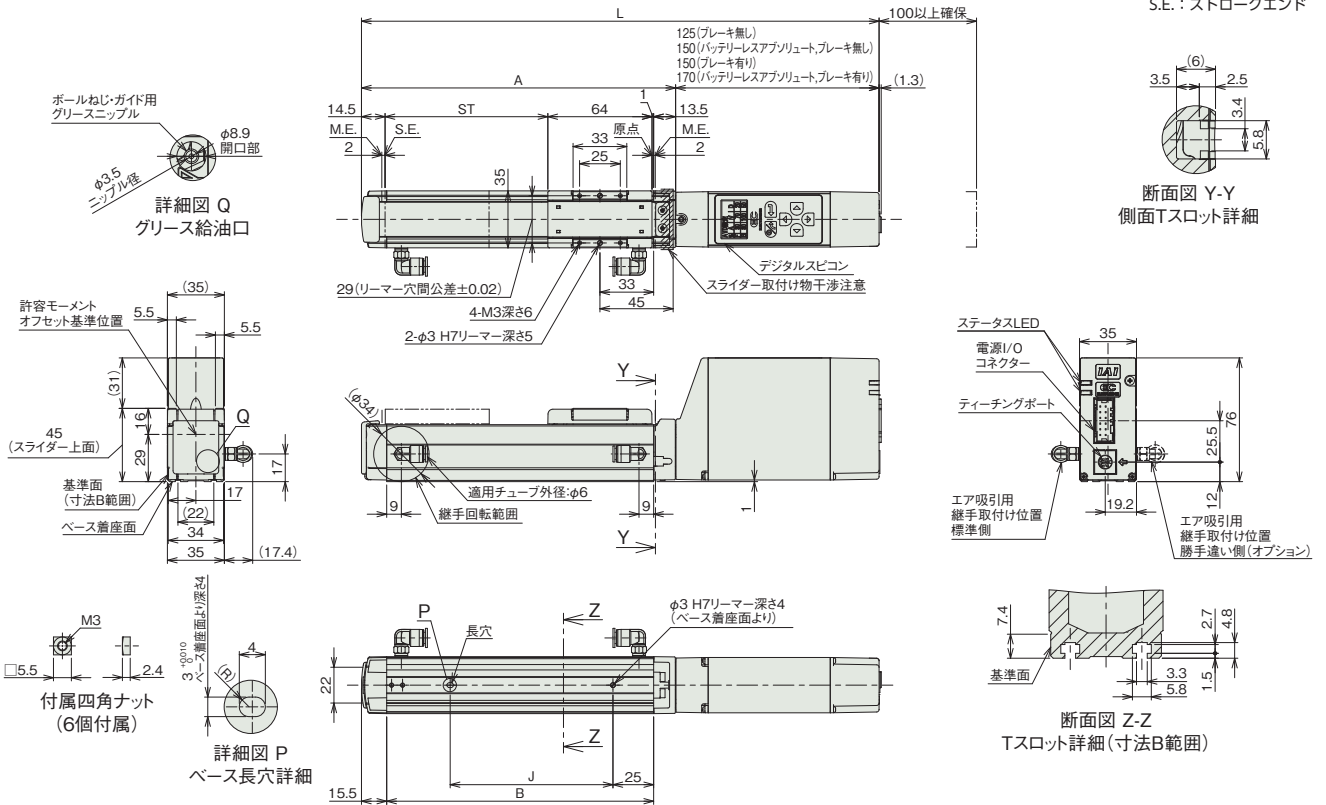
防塵防滴

オプション

■EC-DS3□CR(デジタルスピコン付き)

(注) 原点復帰を行った場合は、スライダーがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
 (注) 下図はモーター取付方向上側(MOT)の場合です。

ST: ストローク
 M.E.: メカカルエンド
 S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

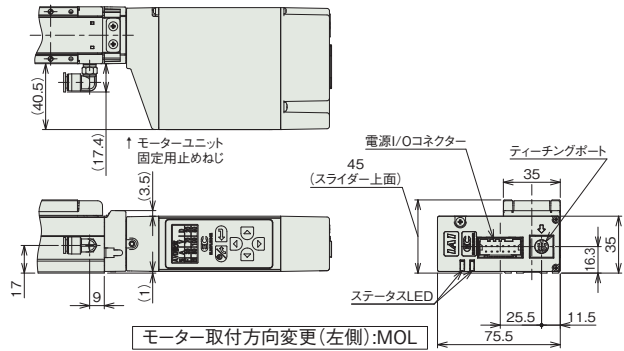
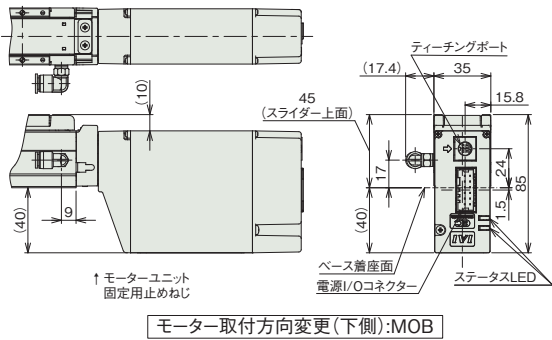
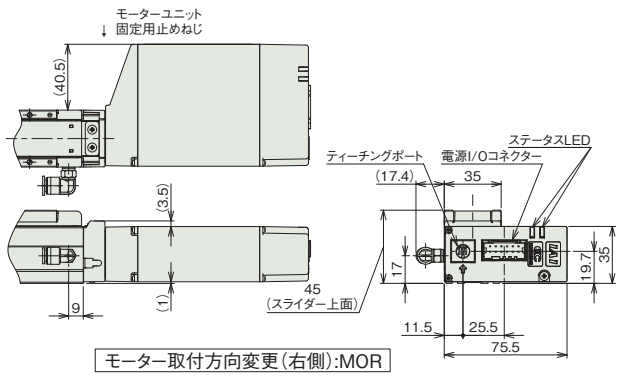
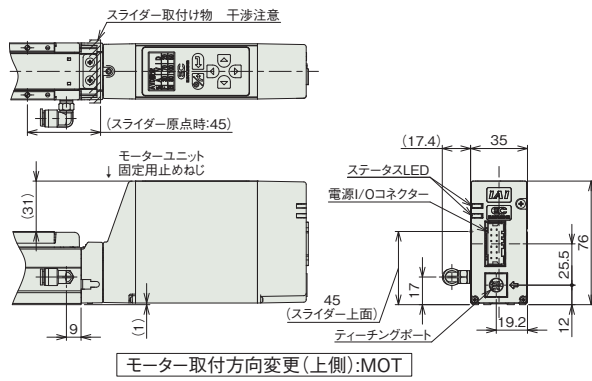
		ストローク		50	100	150	200	250	300
L	インクリメンタル	ブレーキ無し		268	318	368	418	468	518
		ブレーキ有り		293	343	393	443	493	543
	バッテリーレスアブソリュート	ブレーキ無し		293	343	393	443	493	543
		ブレーキ有り		313	363	413	463	513	563
A				143	193	243	293	343	393
B				114	164	214	264	314	364
J				50	100	150	200	250	300

■ストローク別質量

		ストローク		50	100	150	200	250	300
質量 (kg)	ブレーキ無し			0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	1.3
	ブレーキ有り			0.9	1.0	1.1	1.2	1.3	1.4

うれしい10のポイント
 アプリケーション
 選定
 カタログの
 見方
 注意事項
 アクチュエーター
 コントローラー
 制御関連機器
 スライダー
 ロッド/ラジアルシリンダー
 テーブル
 グリッパー
 ローター
 ストッパー
 クリーン
 防塵防滴
 オプション

■モーター取付方向変更(オプション)



うれしい10の
ポイント

アプリケーション

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダ

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-391ページをご確認ください。

EC-S4□CR

EC-DS4□CR

〈デジタルスピコン付き〉

クリーン モーターストレート 本体幅 40mm 24V パルスモーター

■型式項目

EC	シリーズ	タイプ	リード	仕様	ストローク	電源・I/Oケーブル長 下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照	オプション 下記オプション 価格表参照
	S4	標準	S 16mm H 10mm M 5mm L 2.5mm	CR クリーンルーム仕様	50 300		
	DS4	デジタルスピコン			50mm 300mm (50mm毎)		



CE RoHS 10

水平 垂直 横立 天吊り

(注) 上写真はモーター取付方向上側 (MOT) です。

■ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	S4□CR	DS4□CR		S4□CR	DS4□CR
50	-	-	200	-	-
100	-	-	250	-	-
150	-	-	300	-	-

■オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様 (注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
フート金具	FT	2-377	-
モーター取付方向変更 (下側) (注2)	MOB	2-381	-
モーター取付方向変更 (左側) (注2)	MOL	2-381	-
モーター取付方向変更 (右側) (注2)	MOR	2-381	-
モーター取付方向変更 (上側) (注2)	MOT	2-381	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
吸引用継手勝手違い	VR	2-388	-
バッテリーレス	WA	2-388	-
アブソリュートエンコーダー仕様	WL	2-388	-
無線通信仕様	WL2	2-388	-
無線軸動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様 (ACR) 選択時は、PNP仕様 (PN) および電源2系統仕様 (TMD2) を選択できません。
(注2) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。

POINT
選定上の注意

- 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は 1-269 ページをご確認ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご確認ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 150mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご確認ください。
- 取付け物体の重心位置は、張出し距離の 1/2 以下としてください。張出し距離や負荷モーメントが許容値内であっても、動作中に異常な振動や音などが発生する場合は、動作条件を緩めてご使用ください。

■電源・I/Oケーブル長価格表 (標準価格)

■標準コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)	RCON-EC接続仕様 (注4) (両端コネクタ付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	- (注3)	-
1 ~ 3	1 ~ 3m	-	-
4 ~ 5	4 ~ 5m	-	-
6 ~ 7	6 ~ 7m	-	-
8 ~ 10	8 ~ 10m	-	-

(注3) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は 2-394 ページをご確認ください。
(注4) オプションで RCON-EC 接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
(注) ロボットケーブルです。

■4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)	RCON-EC接続仕様 (注5) (両端コネクタ付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1 ~ S3	1 ~ 3m	-	-
S4 ~ S5	4 ~ 5m	-	-
S6 ~ S7	6 ~ 7m	-	-
S8 ~ S10	8 ~ 10m	-	-

(注5) オプションで RCON-EC 接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
(注) ロボットケーブルです。

■メインスペック

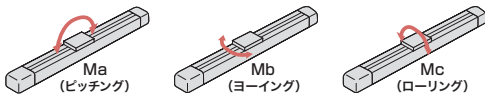
項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	16	10	5	2.5	
	可搬質量	最大可搬質量(kg) (省電力無効)	7	12	15	18
水平	速度/加減速度	最大可搬質量(kg) (省電力有効)	4	10	12	14
		最高速度(mm/s)	800	700	350	175
	最低速度(mm/s)	40	30	7	4	
	定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3	
	最高加減速度(G)	1	1	0.5	0.3	
	可搬質量	最大可搬質量(kg) (省電力無効)	1.5	2.5	5	6.5
垂直	速度/加減速度	最大可搬質量(kg) (省電力有効)	1	2	4.5	6.5
		最高速度(mm/s)	800	700	350	150
	最低速度(mm/s)	40	30	7	4	
	定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3	
	最高加減速度(G)	0.5	0.5	0.5	0.3	
	可搬質量	最大可搬質量(kg) (省電力無効)	1.5	2.5	5	6.5
押付け	押付け時最大推力(N)	41	66	132	263	
	押付け時最高速度(mm/s)	40	30	20	20	
クリーンルーム仕様	パキューム量(Nl/min) (注6)	40	30	25	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
ストローク	ブレーキ保持力(kgf)	1.5	2.5	5	6.5	
	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	300	300	300	300	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

(注6) 最高速度時における吸引量の目安です。

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ8mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロスモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
ベース	専用アルミ押出材 (A6063S5-T5相当) 黒色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma : 13.0 N·m
	Mb : 18.6 N·m
	Mc : 25.3 N·m
動的許容モーメント (注7)	Ma : 5.0 N·m
	Mb : 7.1 N·m
	Mc : 9.7 N·m
クリーン度	ISOクラス3 (ISO 14644-1規格)
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター (□35)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注7) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード16

姿勢	水平			垂直		
	速度 (mm/s)					
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	7	6	6	5	1.5	1.25
140	7	6	6	5	1.5	1.25
280	7	6	6	5	1.5	1.25
420	7	6	6	5	1.5	1.25
560	7	6	5.5	5	1.5	1.25
700	6	5	4.5	4	1.5	1.25
800		4	3.5	3		1

リード10

姿勢	水平			垂直		
	速度 (mm/s)					
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	12	11	10	10	2.5	2
175	12	11	10	10	2.5	2
350	12	11	10	9	2.5	2
435	12	11	9	8	2.5	2
525	11	9	7	6	2	2
600	10	7	5	4.5	2	1.5
700		4	2.5	2.5		1

リード5

姿勢	水平		垂直	
	速度 (mm/s)			
	0.3	0.5	0.3	0.5
0	15	14	5	4.5
85	15	14	5	4.5
130	15	14	5	4.5
215	15	14	5	4.5
260	15	14	5	4.5
300	15	14	4.5	4
350	13	12	4	3.5

リード2.5

姿勢	水平	垂直
	速度 (mm/s)	
	0.3	0.3
0	18	6.5
40	18	6.5
85	18	6.5
105	18	6.5
135	18	6.5
150	18	6
175	18	

■省電力設定有効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード16

姿勢	水平			垂直
	速度 (mm/s)			
	0.3	0.7	0.3	
0	4	3.5	1	
140	4	3.5	1	
280	4	3.5	1	
420	4	3.5	1	
560	4	3	1	
700	3	2		
800		1		

リード10

姿勢	水平			垂直
	速度 (mm/s)			
	0.3	0.7	0.3	
0	10	8	2	
175	10	8	2	
350	9	6	2	
435	7	5	1.5	
525	5	2.5	1	

リード5

姿勢	水平	垂直
	速度 (mm/s)	
	0.3	0.3
0	12	4.5
85	12	4.5
130	12	4
215	10	4
260	9	2.5

リード2.5

姿勢	水平	垂直
	速度 (mm/s)	
	0.3	0.3
0	14	6.5
40	14	6.5
85	14	6.5
105	14	6.5
135	14	5

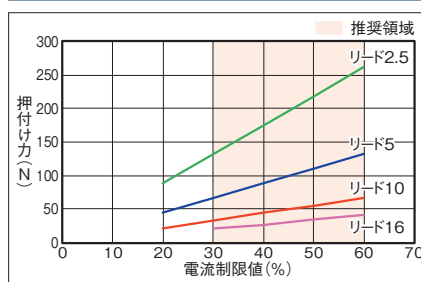
■ストロークと最高速度

リード (mm)	省電力設定	50~200 (50mm毎)	250 (mm)	300 (mm)
16	無効	800	760	540
	有効	800<560>	760<560>	540
10	無効	700	470	320
	有効	525	470	320
5	無効	350	240	160
	有効	260	240	160
2.5	無効	175<150>	120	85
	有効	135	120	85

(単位はmm/s)

(注) < >内は垂直使用の場合です。

■押付け力と電流制限値の相関図



うれしい10のポイント

アプリケーション事例

選定

カタログの見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵コントローラー

制御関連機器

スライダ

ロッド/ラジアルシリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

寸法図

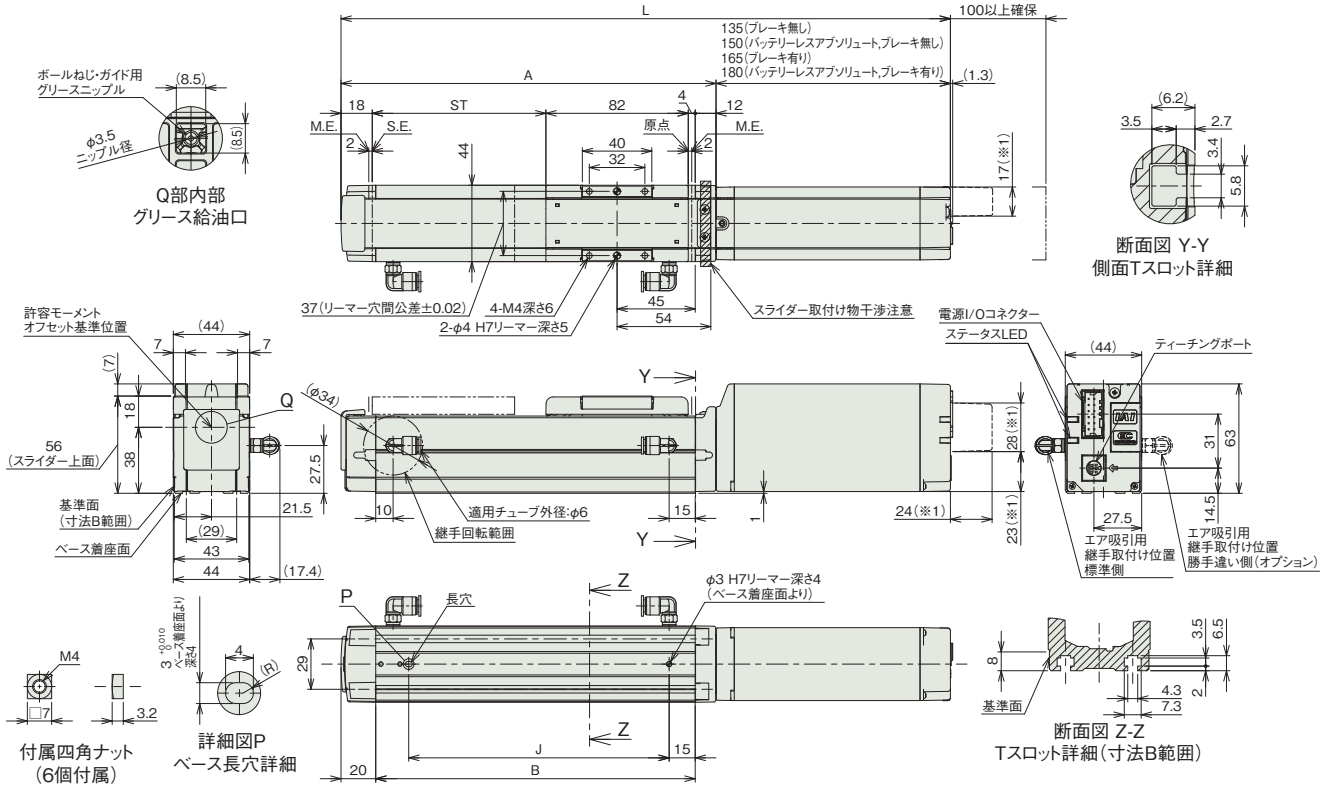
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

■EC-S4□CR

*1 無線通信仕様(オプション)または無線軸動対応仕様(オプション)を選択した場合の寸法となります。
(注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) 下図はモーター取付方向上側(MOT)の場合です。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

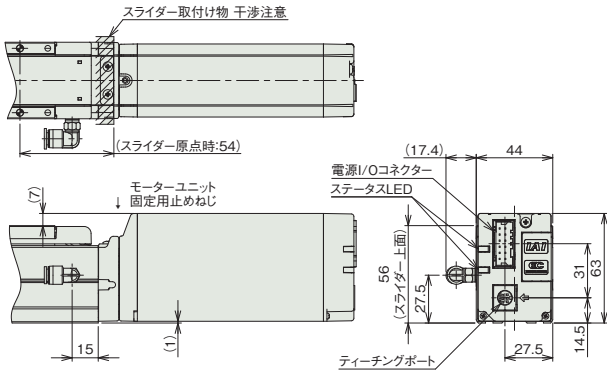
ストローク		50	100	150	200	250	300	
L	インクリメンタル	ブレーキ無し	301	351	401	451	501	551
		ブレーキ有り	331	381	431	481	531	581
	バッテリーレス アブソリュート	ブレーキ無し	316	366	416	466	516	566
		ブレーキ有り	346	396	446	496	546	596
A		166	216	266	316	366	416	
B		134	184	234	284	334	384	
J		100	150	200	250	300	350	

■ストローク別質量

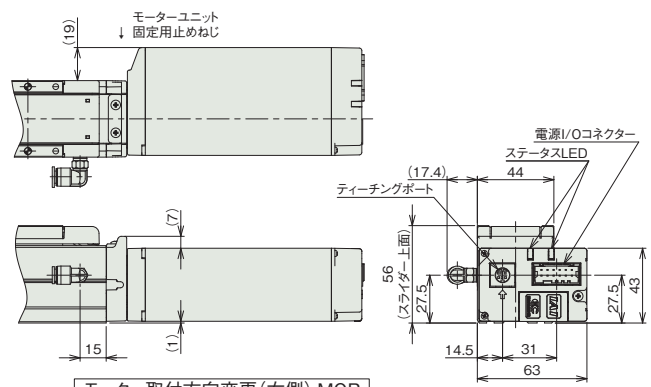
ストローク		50	100	150	200	250	300
質量 (kg)	ブレーキ無し	1.2	1.3	1.5	1.6	1.8	1.9
	ブレーキ有り	1.3	1.5	1.6	1.8	1.9	2.1

うれしい10の
ポイント
アプリケーション
事例
選定
カタログの
見方
注意事項
アクチュエーター
コントローラー
内蔵
制御関連機器

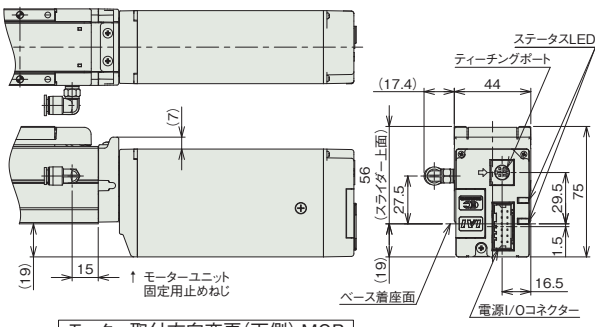
■モーター取付方向変更(オプション)



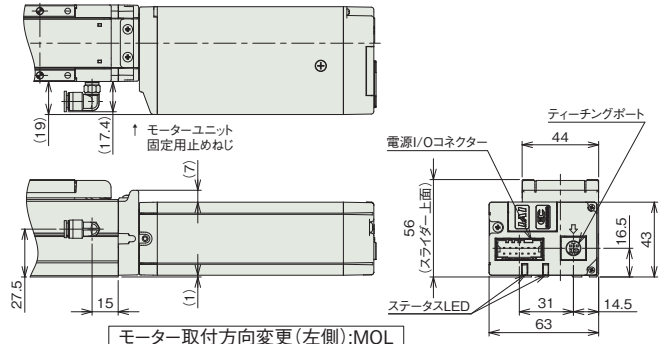
モーター取付方向変更(上側):MOT



モーター取付方向変更(右側):MOR



モーター取付方向変更(下側):MOB



モーター取付方向変更(左側):MOL

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アフチューエーター

コントローラー
内蔵

制御関連機器

スライダ

ロッド/
ラジアル
シリンダ

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

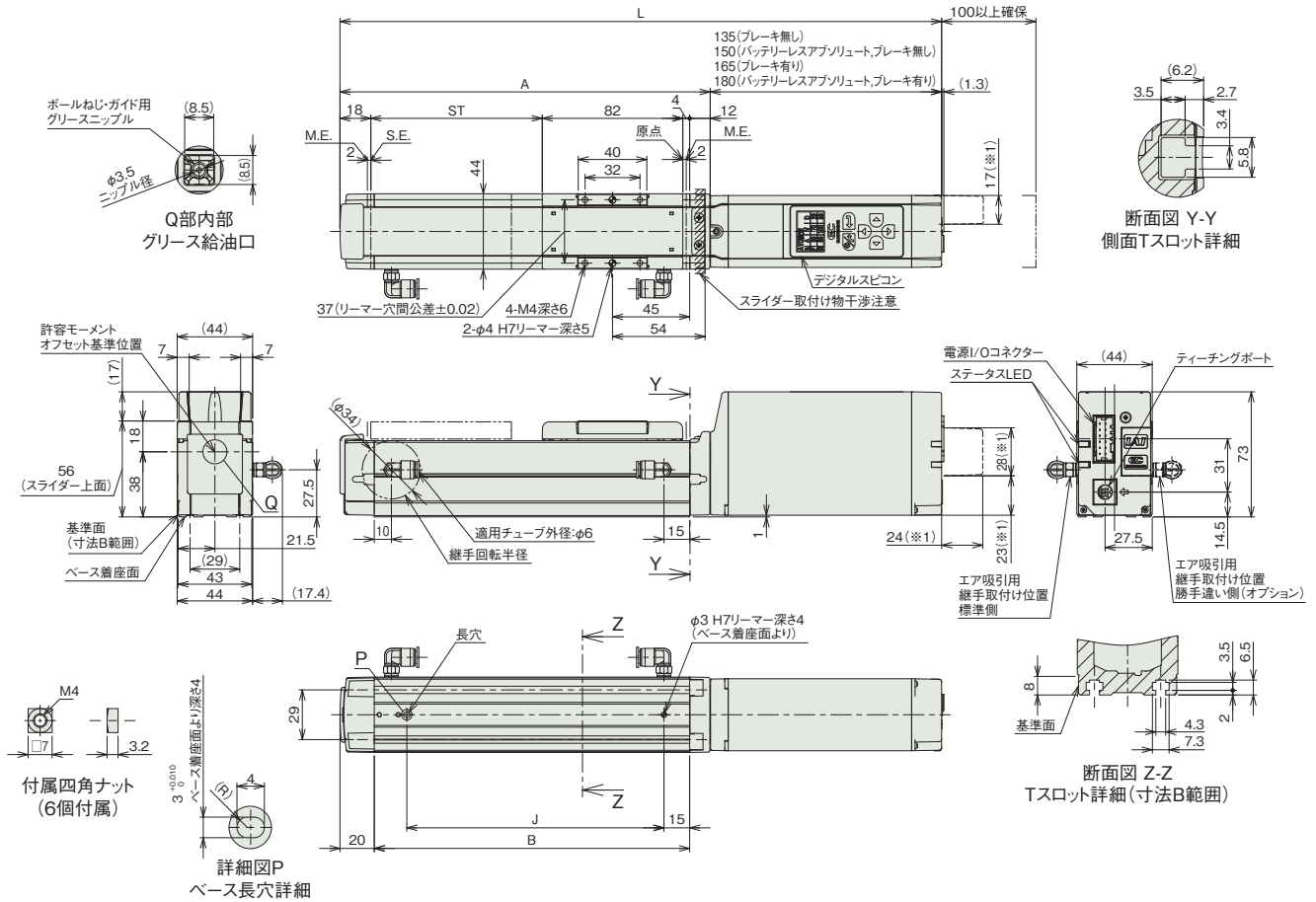
防塵防滴

オプション

■EC-DS4□CR(デジタルスピコン付き)

※1 無線通信仕様(オプション)または無線軸動作対応仕様(オプション)を選択した場合の寸法となります。
 (注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
 (注) 下図はモーター取付方向上側(MOT)の場合です。

ST: ストローク
 M.E.: メカカルエンド
 S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

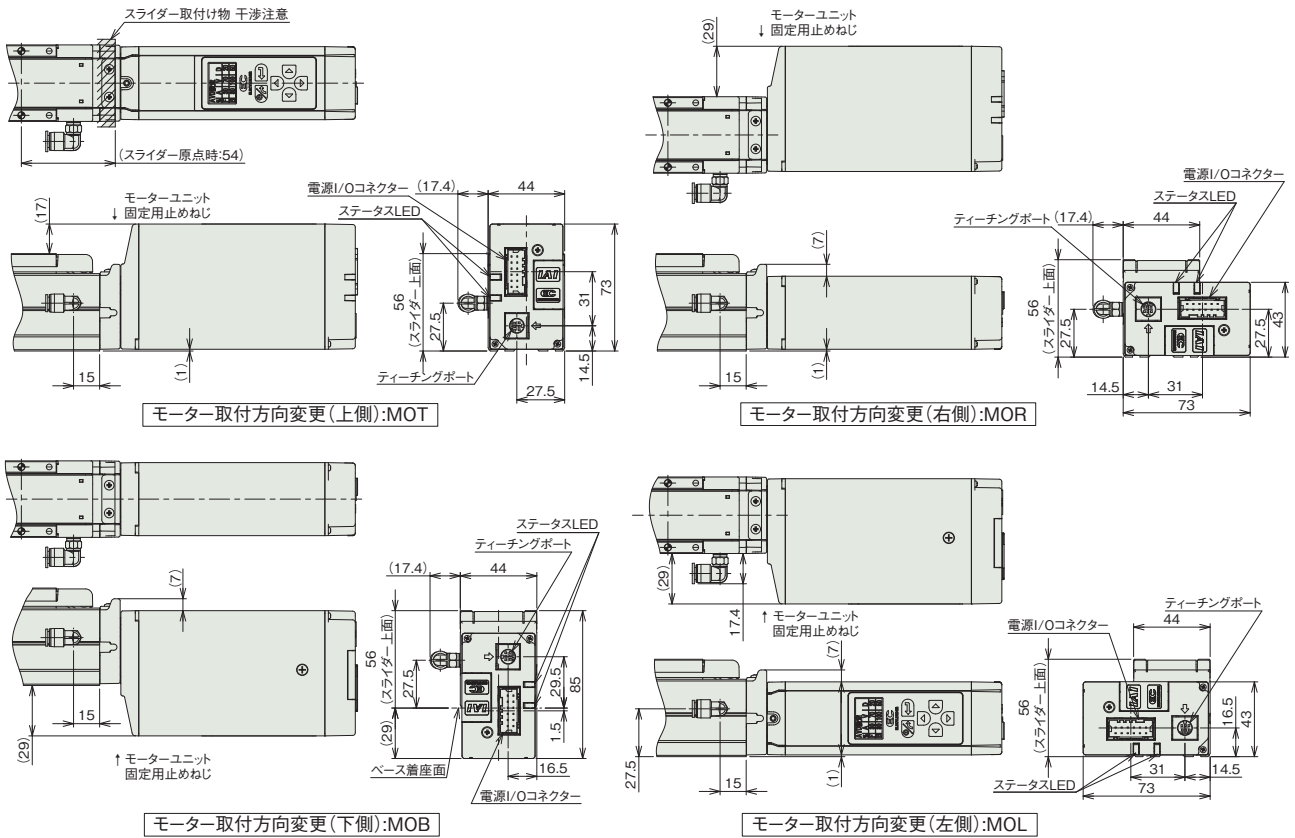
ストローク		50	100	150	200	250	300	
L	インクリメンタル	ブレーキ無し	301	351	401	451	501	551
		ブレーキ有り	331	381	431	481	531	581
	バッテリーレス アプソリュート	ブレーキ無し	316	366	416	466	516	566
		ブレーキ有り	346	396	446	496	546	596
A		166	216	266	316	366	416	
B		134	184	234	284	334	384	
J		100	150	200	250	300	350	

■ストローク別質量

ストローク		50	100	150	200	250	300
質量 (kg)	ブレーキ無し	1.2	1.3	1.5	1.6	1.8	1.9
	ブレーキ有り	1.4	1.5	1.7	1.8	2.0	2.1

うれしい10の
 ポイント
 アプリケーション
 事例
 選定
 カタログの
 見方
 注意事項
 アクチュエーター
 コントローラー
 内蔵
 制御関連機器

■モーター取付方向変更(オプション)



うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アフチューエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

グリーン

防塵防滴

オプション

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-391ページをご確認ください。

EC-S6□CR

EC-DS6□CR (デジタルスピコン付き)

クリーン モーターストレート 本体幅 60mm 24v パルスモーター

型式項目

EC	シリーズ	タイプ	リード	仕様	ストローク	電源・I/Oケーブル長	オプション	
	S6	標準	S 20mm	CR クリーンルーム仕様	50 400	50mm 400mm (50mm毎)	下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照	下記オプション 価格表参照
	DS6	デジタルスピコン	H 12mm M 6mm L 3mm					



デジタルスピコン



CE RoHS 10 水平 垂直 横立て 天吊り

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	S6□CR	DS6□CR		S6□CR	DS6□CR
50	-	-	250	-	-
100	-	-	300	-	-
150	-	-	350	-	-
200	-	-	400	-	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様(注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
フート金具	FT	2-377	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
吸引用継手勝手違い	VR	2-388	-
バッテリーレス	WA	2-388	-
アブソリュートエンコーダー仕様	WL	2-388	-
無線通信仕様	WL2	2-388	-
無線軸動作対応仕様			-

(注1) RCON-EC接続仕様(ACR)選択時は、PNP仕様(PN)および電源2系統仕様(TMD2)を選択できません。



- 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。省電力設定を有効にする場合は、メインスペックが変わりますので、詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は1-269ページをご確認ください。
- 使用周囲温度によって、デューティの制限が必要です。詳細は1-280ページをご確認ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご確認ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向220mm以下です。張出し負荷長は1-16ページの図をご確認ください。
- 取付け物体の重心位置は、張出し距離の1/2以下としてください。張出し距離や負荷モーメントが許容値内であっても、動作中に異常な振動や音などが発生する場合は、動作条件を緩めてご使用ください。

電源・I/Oケーブル長価格表 (標準価格)

標準コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様(注3)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	-(注2)	-
1~3	1~3m	-	-
4~5	4~5m	-	-
6~7	6~7m	-	-
8~10	8~10m	-	-

(注2) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。

(注3) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。

(注) ロボットケーブルです。

4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様(注4)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1~S3	1~3m	-	-
S4~S5	4~5m	-	-
S6~S7	6~7m	-	-
S8~S10	8~10m	-	-

(注4) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。

(注) ロボットケーブルです。

■メインスペック

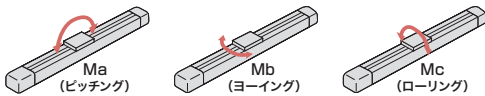
項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	20	12	6	3	
	可搬質量	最大可搬質量(kg)(省電力無効)	15	26	32	40
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)(省電力有効)	8	14	20	25
		最高速度(mm/s)	800	700	450	225
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	25	15	8	4
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度(G)	1	1	1	1
		最大可搬質量(kg)(省電力無効)	1	2.5	6	12.5
垂直	最大可搬質量(kg)(省電力有効)	0.75	2	5	10	
	最高速度(mm/s)	800	700	450	225	
押付け	可搬質量	最低速度(mm/s)	25	15	8	4
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
	速度/加減速度	最高加減速度(G)	0.5	0.5	0.5	0.5
		押付け時最大推力(N)	67	112	224	449
		押付け時最高速度(mm/s)	20	20	20	20
		クリーンルーム仕様	バキューム量(Nl/min)(注5)	60	60	40
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力(kgf)	1	2.5	6	12.5	
ストローク	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	400	400	400	400	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

(注5) 最高速度時における吸引量の目安です。

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ10mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロスモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
ベース	専用アルミ押出材(A6063S5-T5相当) 黒色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 48.5 N・m
	Mb: 69.3 N・m
	Mc: 97.1 N・m
動的許容モーメント(注6)	Ma: 11.6 N・m
	Mb: 16.6 N・m
	Mc: 23.3 N・m
クリーン度	ISOクラス3(ISO 14644-1規格)
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター(□42)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注6) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード20

姿勢	水平				垂直	
	加速度(G)					
速度(mm/s)	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	15	10	8	7	1	1
160	15	10	8	7	1	1
320	12	10	8	6	1	1
480	12	9	8	6	1	1
640	12	8	6	5	1	1
800	10	6.5	4.5	3	1	1

リード12

姿勢	水平				垂直	
	加速度(G)					
速度(mm/s)	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	26	18	16	14	2.5	2.5
80	26	18	16	14	2.5	2.5
200	26	18	16	14	2.5	2.5
320	26	18	14	12	2.5	2.5
440	26	18	12	10	2.5	2.5
560	20	12	8	7	2.5	2.5
700	15	9	5	4	2	1

リード6

姿勢	水平				垂直	
	加速度(G)					
速度(mm/s)	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	32	26	24	20	6	6
40	32	26	24	20	6	6
100	32	26	24	20	6	6
160	32	26	24	20	6	6
220	32	26	24	20	6	6
280	32	26	24	15	6	5.5
340	32	20	18	12	5	4.5
400	22	12	11	8	3.5	3.5
450	15	8	6	4	2	2

リード3

姿勢	水平				垂直	
	加速度(G)					
速度(mm/s)	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	40	35	35	35	12.5	12.5
50	40	35	35	35	12.5	12.5
80	40	35	35	30	12.5	12.5
110	40	35	35	30	12.5	12.5
140	40	35	35	28	12.5	12.5
170	40	32	32	24	12.5	12
200	35	28	23	20	10	9
225	28	20	16	12	6	

■省電力設定有効 可搬質量の単位はkgです。

リード20

姿勢	水平		垂直
	加速度(G)		
速度(mm/s)	0.3	0.7	0.3
0	8	5	0.75
160	8	5	0.75
320	8	5	0.75
480	8	4	0.75
640	6	3	0.75
800	4	1.5	0.75

リード12

姿勢	水平		垂直
	加速度(G)		
速度(mm/s)	0.3	0.7	0.3
0	14	10	2
80	14	10	2
200	14	10	2
320	14	10	2
440	11	7	1.5
560	7	2.5	1
680	4	1	0.5

リード6

姿勢	水平		垂直
	加速度(G)		
速度(mm/s)	0.3	0.7	0.3
0	20	14	5
40	20	14	5
100	20	14	5
160	20	14	5
220	16	14	4
280	13	7	2.5
340	10	1	1

リード3

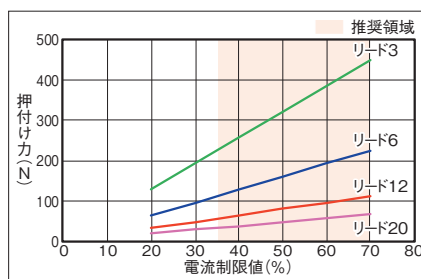
姿勢	水平		垂直
	加速度(G)		
速度(mm/s)	0.3	0.7	0.3
0	25	22	10
20	25	22	10
50	25	22	10
80	25	22	10
110	20	14	8
140	15	11	5
170	11	9	2

■ストロークと最高速度

リード(mm)	省電力設定	50~200	250	300	350	400
		(50mm毎)	(mm)	(mm)	(mm)	(mm)
20	無効	800	727	566		
	有効	800	727	566		
12	無効	700	521	392	305	
	有効	680	521	392	305	
6	無効	450	371	265	199	155
	有効	340	265	199	155	
3	無効	225	188	134	100	78
	有効	170	134	100	78	

(単位はmm/s)

■押付け力と電流制限値の相関図



寸法図

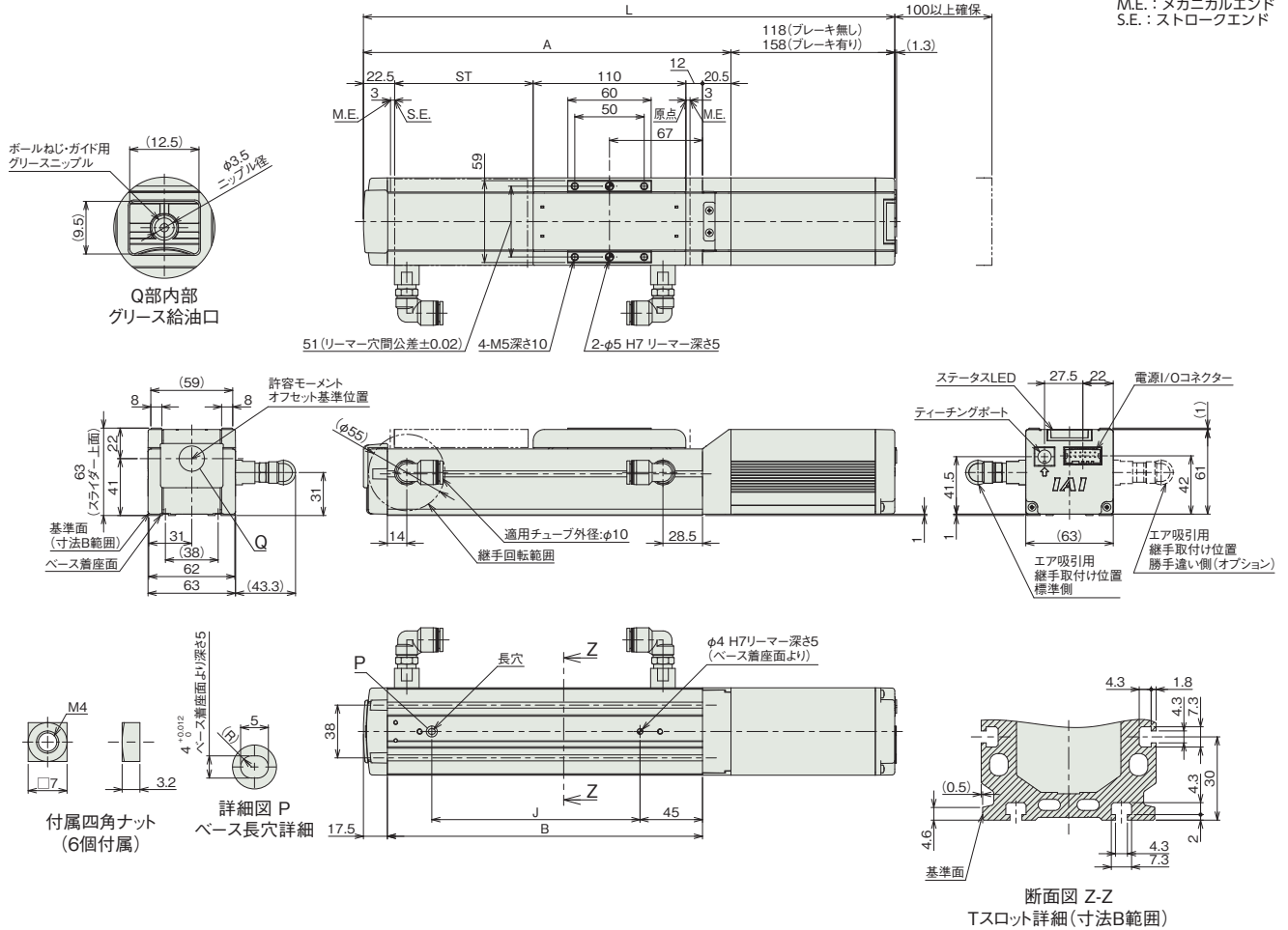
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.lai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

■EC-S6□CR

(注) 原点復帰を行った場合は、スライダーがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	
L	ブレーキ無し	333	383	433	483	533	583	633	683
	ブレーキ有り	373	423	473	523	573	623	673	723
A	215	265	315	365	415	465	515	565	
B	177	227	277	327	377	427	477	527	
J	100	150	200	250	300	350	400	450	

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	
質量 (kg)	ブレーキ無し	1.8	2.0	2.2	2.4	2.6	2.8	3.0	3.2
	ブレーキ有り	2.0	2.2	2.4	2.6	2.8	3.0	3.3	3.4

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定
カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

コントローラー

内蔵
制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

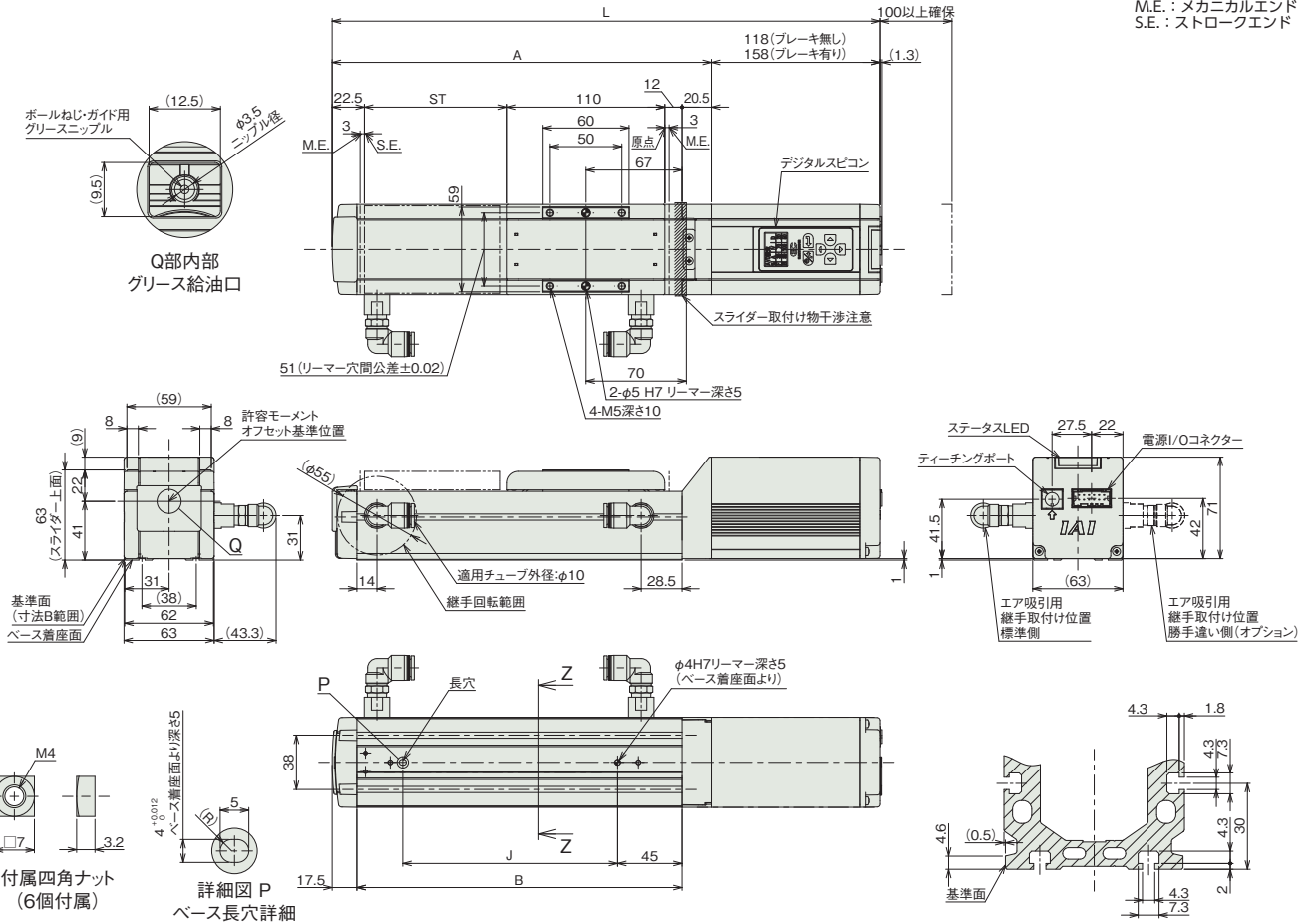
防塵防滴

オプション

■EC-DS6□CR(デジタルスピコン付き)

(注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400
L	333	383	433	483	533	583	633	683
ブレーキ無し	373	423	473	523	573	623	673	723
ブレーキ有り	A	215	265	315	365	415	465	515
B	177	227	277	327	377	427	477	527
J	100	150	200	250	300	350	400	450

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400
質量 (kg)	1.8	2.0	2.2	2.4	2.6	2.8	3.0	3.2
	2.1	2.3	2.5	2.7	2.9	3.1	3.3	3.5

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-391ページをご確認ください。

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダ

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

EC-S7□CR

EC-DS7□CR

〈デジタルスピコン付き〉

クリーン モーターストレート 本体幅 70mm 24v パルスモーター

■型式項目

EC	シリーズ	タイプ	リード	仕様	ストローク	電源・I/Oケーブル長	オプション	
	S7	標準	S 24mm	CR クリーンルーム仕様	50 ↓ 500	50mm ↓ 500mm (50mm毎)	下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照	下記オプション 価格表参照
	DS7	デジタルスピコン	H 16mm M 8mm L 4mm					



デジタルスピコン



CE RoHS 10 水平 垂直 横立て 天吊り

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	S7□CR	DS7□CR		S7□CR	DS7□CR
50	-	-	300	-	-
100	-	-	350	-	-
150	-	-	400	-	-
200	-	-	450	-	-
250	-	-	500	-	-

■オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様(注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
フット金具	FT	2-377	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
吸引用継手勝手違い	VR	2-388	-
バッテリーレス	WA	2-388	-
アブソリュートエンコーダー仕様	WL	2-388	-
無線通信仕様	WL2	2-388	-
無線軸動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様(ACR)選択時は、PNP仕様(PN)および電源2系統仕様(TMD2)を選択できません。



- 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。省電力設定を有効にする場合は、メインスペックが変わりますので、詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は1-269ページをご確認ください。
- 使用周囲温度によって、デューティの制限が必要です。詳細は1-280ページをご確認ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご確認ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向280mm以下です。張出し負荷長は1-16ページの図をご確認ください。
- 取付け物体の重心位置は、張出し距離の1/2以下としてください。張出し距離や負荷モーメントが許容値内であっても、動作中に異常な振動や音などが発生する場合は、動作条件を緩めてご使用ください。

■電源・I/Oケーブル長価格表(標準価格)

■標準コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様(注3) (両端コネクタ付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	- (注2)	-
1~3	1~3m	-	-
4~5	4~5m	-	-
6~7	6~7m	-	-
8~10	8~10m	-	-

(注2) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。
 (注3) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

■4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様(注4) (両端コネクタ付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1~S3	1~3m	-	-
S4~S5	4~5m	-	-
S6~S7	6~7m	-	-
S8~S10	8~10m	-	-

(注4) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

うれしい10のポイント

アプリケーション事例

選定

カタログの見方

注意事項

アクチュエーター

コントロールローラー 内蔵

制御関連機器

スライダ

ロッド/ラジアルシリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

■メインスペック

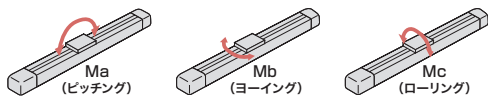
項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	24	16	8	4	
	可搬質量	最大可搬質量(kg)(省電力無効)	37	46	51	51
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)(省電力有効)	18	35	40	40
		最高速度(mm/s)	860	700	420	210
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	30	20	10	5
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度(G)	1	1	1	1
		最大可搬質量(kg)(省電力無効)	3	8	16	19
垂直	最大可搬質量(kg)(省電力有効)	2	5	10	15	
	最高速度(mm/s)	860	700	420	175	
押付け	可搬質量	最低速度(mm/s)	30	20	10	5
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
	速度/加減速度	最高加減速度(G)	0.5	0.5	0.5	0.5
		押付け時最大推力(N)	139	209	418	836
		押付け時最高速度(mm/s)	20	20	20	20
		クリーンルーム仕様	バキューム量(Nl/min)(注5)	90	80	50
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力(kgf)	3	8	16	19	
ストローク	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	500	500	500	500	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

(注5) 最高速度時における吸引量の目安です。

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ12mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロスモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
ベース	専用アルミ押出材(A6063S5-T5相当) 黒色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 79.7 N・m
	Mb: 114 N・m
	Mc: 157 N・m
動的許容モーメント(注5)	Ma: 17.7 N・m
	Mb: 25.3 N・m
	Mc: 34.9 N・m
クリーン度	ISOクラス3(ISO 14644-1規格)
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター(□56)
エンコーダ種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注6) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード24

姿勢	水平				垂直	
	速度(mm/s)					
速度	加速度(G)					
(mm/s)	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	37	22	16	14	3	3
200	37	22	16	14	3	3
420	34	20	16	14	3	3
640	20	15	10	9	3	3
860	12	10	7	4	3	2.5

リード16

姿勢	水平				垂直	
	速度(mm/s)					
速度	加速度(G)					
(mm/s)	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	46	35	28	27	8	8
140	46	35	28	27	8	8
280	46	35	25	24	8	8
420	34	25	15	10	5	4.5
560	20	15	10	6	4	3
700	15	10	5	3	3	2

リード8

姿勢	水平				垂直	
	速度(mm/s)					
速度	加速度(G)					
(mm/s)	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	51	45	40	40	16	16
70	51	45	40	40	16	16
140	51	40	38	35	16	16
210	51	35	30	24	10	9.5
280	40	28	20	15	8	7
350	30	9	4		5	4
420	7				2	

リード4

姿勢	水平				垂直	
	速度(mm/s)					
速度	加速度(G)					
(mm/s)	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	51	45	40	40	19	19
35	51	45	40	40	19	19
70	51	45	40	40	19	19
105	51	45	40	35	19	19
140	45	35	30	25	14	12
175	30	18			9	7.5
210	6					

■省電力設定有効 可搬質量の単位はkgです。

リード24

姿勢	水平			垂直
	速度(mm/s)			
速度	加速度(G)			
(mm/s)	0.3	0.7	0.3	0.3
0	18	10	2	2
200	18	10	2	2
420	18	10	2	2
640	10	2	1	1
800	5	0.5	0.5	

リード16

姿勢	水平			垂直
	速度(mm/s)			
速度	加速度(G)			
(mm/s)	0.3	0.7	0.3	0.3
0	35	20	5	5
140	35	20	5	5
280	25	12	3	3
420	15	6	1.5	1.5
560	7	0.5	0.5	

リード8

姿勢	水平			垂直
	速度(mm/s)			
速度	加速度(G)			
(mm/s)	0.3	0.7	0.3	0.3
0	40	25	10	10
70	40	25	10	10
140	40	25	7	7
210	25	14	4	4
280	10	1	1.5	

リード4

姿勢	水平			垂直
	速度(mm/s)			
速度	加速度(G)			
(mm/s)	0.3	0.7	0.3	0.3
0	40	30	15	15
35	40	30	15	15
70	40	30	15	15
105	40	30	8	8
140	15	6	2	

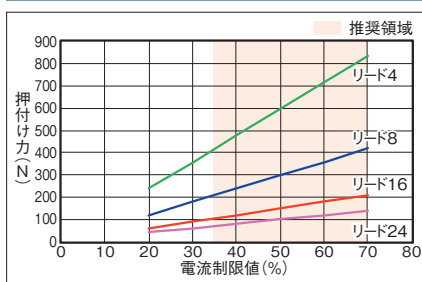
■ストロークと最高速度

リード(mm)	省電力設定	50~300	350	400	450	500
		(50mm毎)	(mm)	(mm)	(mm)	(mm)
24	無効	860	774	619	506	
	有効	800	774	619	506	
16	無効	700	631	492	395	323
	有効	560	492	395	323	
8	無効	420	322	251	200	164
	有効	280	251	200	164	
4	無効	210<175>	163	126	101	83
	有効	140	126	101	83	

(単位はmm/s)

(注) < >内は垂直使用の場合です。

■押付け力と電流制限値の相関図



寸法図

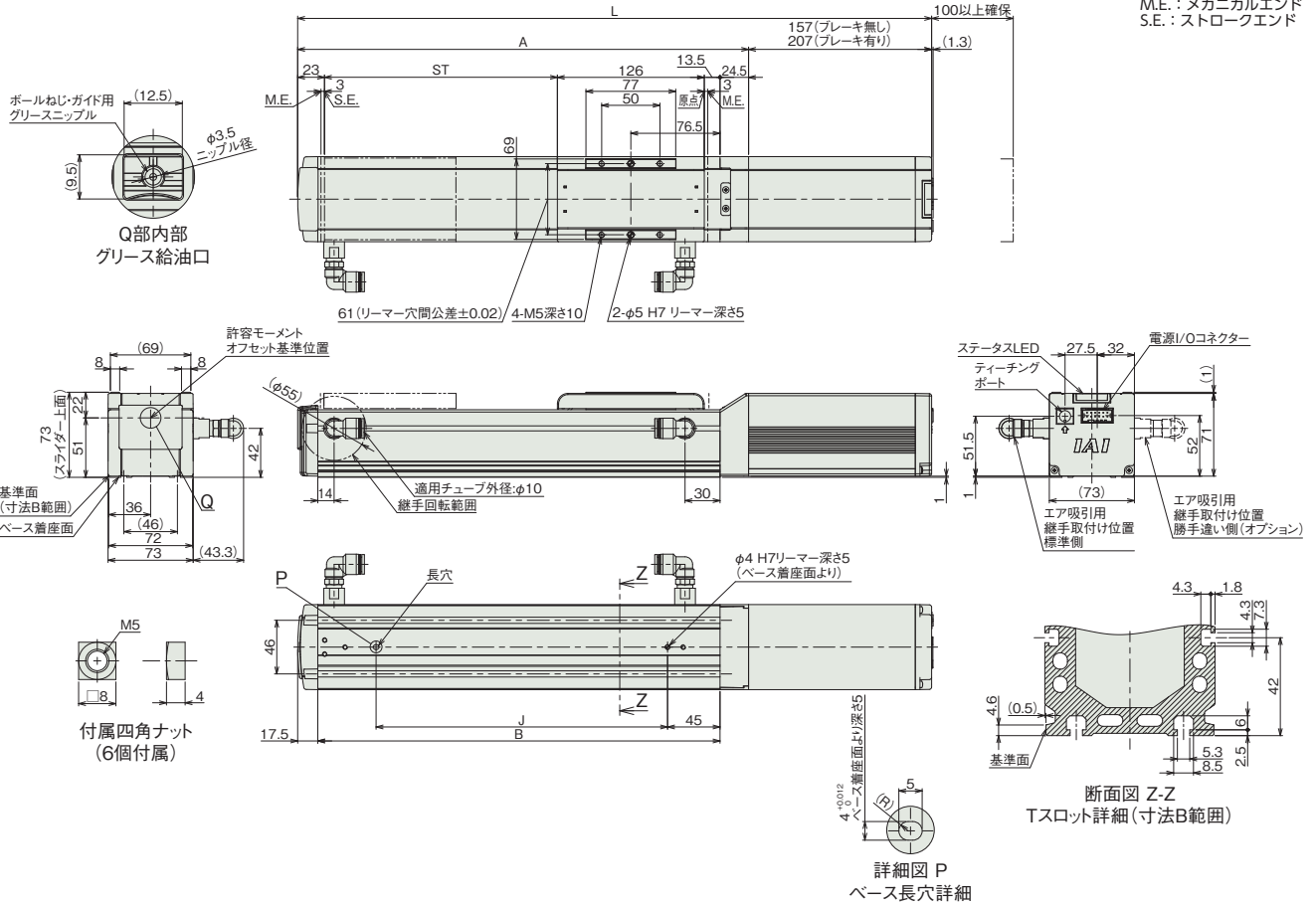
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

■EC-S7□CR

(注) 原点復帰を行った場合は、スライダーがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
L	ブレーキ無し	394	444	494	544	594	644	694	744	794	844
	ブレーキ有り	444	494	544	594	644	694	744	794	844	894
A		237	287	337	387	437	487	537	587	637	687
B		195	245	295	345	395	445	495	545	595	645
J		100	150	200	250	300	350	400	450	500	550

■ストローク別質量

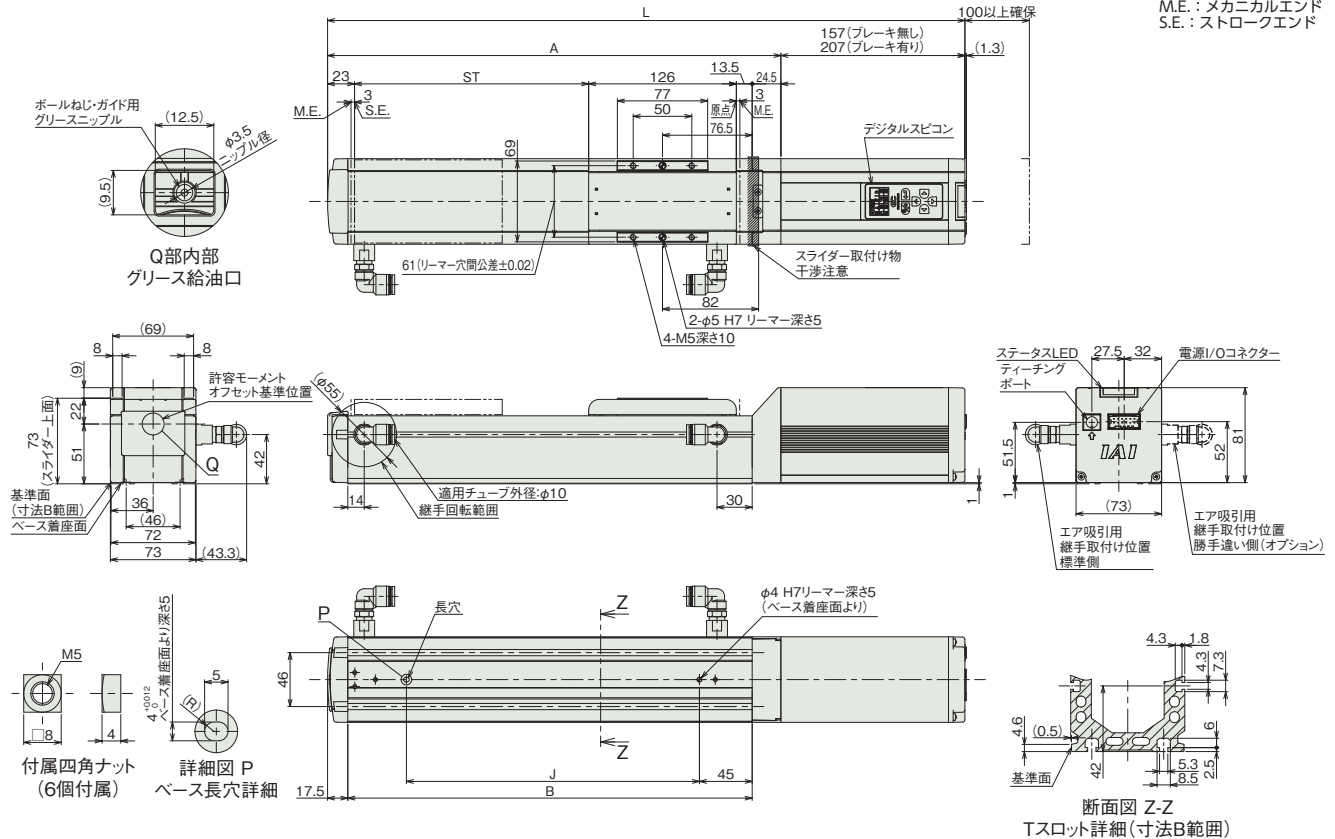
ストローク		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
質量 (kg)	ブレーキ無し	3.4	3.6	3.9	4.2	4.4	4.7	5.0	5.2	5.5	5.8
	ブレーキ有り	3.8	4.1	4.4	4.6	4.9	5.2	5.4	5.7	6.0	6.2

うれしい10のポイント
アプリケーション事例
選定
カタログの見方
注意事項
アクチュエーター
コントローラー
制御関連機器

■EC-DS7□CR(デジタルスピコン付き)

(注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	
L	ブレーキ無し	394	444	494	544	594	644	694	744	794	844
	ブレーキ有り	444	494	544	594	644	694	744	794	844	894
A	237	287	337	387	437	487	537	587	637	687	
B	195	245	295	345	395	445	495	545	595	645	
J	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
質量 (kg)	ブレーキ無し	3.5	3.7	4.0	4.3	4.5	4.8	5.1	5.6	5.9
	ブレーキ有り	4.1	4.3	4.6	4.9	5.1	5.4	5.7	6.2	6.5

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-391ページをご確認ください。

うれしい10のポイント

アプリケーション事例

選定

カタログの見方

注意事項

アクチュエーター

コントローラー

制御関連機器

スライダ

ロッド／ラジアルシリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

グリーン

防塵防滴

オプション

EC-S6□AHCR

EC-DS6□AHCR

〈デジタルスピコン付き〉

クリーン
 モーター
 ストレート
 本体幅
60mm
 24V
 パルス
 モーター

■型式項目

EC	シリーズ	タイプ	リード	仕様	仕様	ストローク	電源・I/Oケーブル長	オプション	
	S6	標準	S 20mm	AH 高剛性	CR クリーンルーム仕様	50 800	50mm 800mm (50mm毎)	下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照	下記オプション 価格表参照
	DS6	デジタルスピコン	H 12mm M 6mm L 3mm						



CE RoHS 10
 水平 垂直 横立 天吊り

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	S6□AHCR	DS6□AHCR		S6□AHCR	DS6□AHCR
50	-	-	450	-	-
100	-	-	500	-	-
150	-	-	550	-	-
200	-	-	600	-	-
250	-	-	650	-	-
300	-	-	700	-	-
350	-	-	750	-	-
400	-	-	800	-	-

■オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様(注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
吸引用継手勝手違い	VR	2-388	-
バッテリーレス	WA	2-388	-
アップリチュートエンコーダー仕様	WA	2-388	-
無線通信仕様	WL	2-388	-
無線軸動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様(ACR)選択時は、PNP仕様(PN)および電源2系統仕様(TMD2)を選択できません。

POINT
 選定上の注意

- 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。省電力設定を有効にする場合は、メインスペックが変わりますので、詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は1-269ページをご確認ください。
- 使用周囲温度によって、デューティの制限が必要です。詳細は1-280ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご確認ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向300mm以下です。張出し負荷長は1-16ページの図をご確認ください。
- 取付け物体の重心位置は、張出し距離の1/2以下としてください。張出し距離や負荷モーメントが許容値内であっても、動作中に異常な振動や音などが発生する場合は、動作条件を緩めてご使用ください。

■電源・I/Oケーブル長価格表(標準価格)

■標準コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様(注3) (両端コネクタ付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	-(注2)	-
1~3	1~3m	-	-
4~5	4~5m	-	-
6~7	6~7m	-	-
8~10	8~10m	-	-

(注2) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。

(注3) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。

(注) ロボットケーブルです。

■4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様(注4) (両端コネクタ付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1~S3	1~3m	-	-
S4~S5	4~5m	-	-
S6~S7	6~7m	-	-
S8~S10	8~10m	-	-

(注4) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。

(注) ロボットケーブルです。

うれしい10のポイント

アプリケーション事例

選定

カタログの見方

注意事項

アクセサリ

コントローラー 内蔵

制御関連機器

スライダー

ロッド/ラジアルシリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

■メインスペック

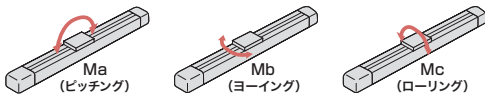
項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	20	12	6	3	
	可搬質量	最大可搬質量(kg)(省電力無効)	15	26	32	40
水平	速度/加減速度	最大可搬質量(kg)(省電力有効)	8	14	20	25
		最高速度(mm/s)	1350	900	450	225
	最低速度(mm/s)	25	15	8	4	
	定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3	
	最高加減速度(G)	1	1	1	1	
	可搬質量	最大可搬質量(kg)(省電力無効)	1	2.5	6	16
垂直	速度/加減速度	最大可搬質量(kg)(省電力有効)	0.75	2	5	10
		最高速度(mm/s)	1120	900	450	225
押付け	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	25	15	8	4
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
クリーンルーム仕様	速度/加減速度	最高加減速度(G)	0.5	0.5	0.5	0.5
		押付け時最大推力(N)	67	112	224	449
ブレーキ	速度/加減速度	押付け時最高速度(mm/s)	20	20	20	20
		バキューム量(Nl/min)(注5)	100	70	40	30
ストローク	速度/加減速度	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ			
		ブレーキ保持力(kgf)	1	2.5	6	16
		最小ストローク(mm)	50	50	50	50
		最大ストローク(mm)	800	800	800	800
ストロークピッチ(mm)	速度/加減速度	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50

(注5) 最高速度時における吸引量の目安です。

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ10mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロスモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
ベース	専用アルミ押出材 (A6063SS-T6相当) 黒色アルマイト処理
静的許容モーメント	直動無限循環型
	Ma: 48.5 N·m
	Mb: 69.3 N·m
動的許容モーメント(注6)	Mc: 103 N·m
	Ma: 33.7 N·m
	Mb: 40.2 N·m
クリーン度	ISOクラス2.5 (ISO 14644-1規格)
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター(□42)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注6) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード20

姿勢	水平				垂直	
	加速度(G)					
速度(mm/s)	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	15	10	8	7	1	1
160	15	10	8	7	1	1
320	12	10	8	6	1	1
480	12	9	8	6	1	1
640	12	8	6	5	1	1
800	10	6.5	4.5	3	1	1
960	8	5	3.5	1.5	1	1
1120	5	3	2	1	0.5	0.5
1280	1	1	0.5			
1350		0.5				

リード12

姿勢	水平				垂直	
	加速度(G)					
速度(mm/s)	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	26	18	16	14	2.5	2.5
80	26	18	16	14	2.5	2.5
200	26	18	16	14	2.5	2.5
320	26	18	14	12	2.5	2.5
440	26	18	12	10	2.5	2.5
560	20	12	8	7	2.5	2.5
700	14	7	5	4	2	1
800	8	4	2	1	1.5	1
900	5	2	0.5		0.5	

リード6

姿勢	水平				垂直	
	加速度(G)					
速度(mm/s)	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	32	26	24	20	6	6
40	32	26	24	20	6	6
100	32	26	24	20	6	6
160	32	26	24	20	6	6
220	32	26	24	20	6	6
280	32	26	24	15	6	5.5
340	32	20	18	12	5	4.5
400	22	12	10	7	3.5	3.5
450	14.5	7	4.5	2	2	1.5

リード3

姿勢	水平				垂直	
	加速度(G)					
速度(mm/s)	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	40	35	35	35	16	16
50	40	35	35	35	16	16
80	40	35	35	30	16	16
110	40	35	35	30	16	16
140	40	35	35	28	15	15
170	40	32	32	24	12.5	12
200	35	28	23	19	9	8
225	28	20	10	7	5	

■省電力設定有効 可搬質量の単位はkgです。

リード20

姿勢	水平			垂直
	加速度(G)			
速度(mm/s)	0.3	0.7	0.3	
0	8	5	0.75	
160	8	5	0.75	
320	8	5	0.75	
480	8	4	0.75	
640	6	3	0.75	
800	4	1.5	0.75	

リード12

姿勢	水平			垂直
	加速度(G)			
速度(mm/s)	0.3	0.7	0.3	
0	14	10	2	
80	14	10	2	
200	14	10	2	
320	14	10	2	
440	11	7	1.5	
560	7	2.5	1	
680	4	1	0.5	

リード6

姿勢	水平			垂直
	加速度(G)			
速度(mm/s)	0.3	0.7	0.3	
0	20	14	5	
40	20	14	5	
100	20	14	5	
160	20	14	5	
220	16	14	4	
280	13	7	2.5	
340	10	1	1	

リード3

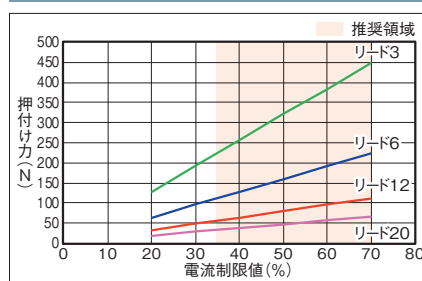
姿勢	水平			垂直
	加速度(G)			
速度(mm/s)	0.3	0.7	0.3	
0	25	22	10	
20	25	22	10	
50	25	22	10	
80	25	22	10	
110	20	14	8	
140	15	11	5	
170	11	9	2	

■ストロークと最高速度

リード(mm)	省電力設定	50~400(50mm毎)	450(mm)	500(mm)	550(mm)	600(mm)	650(mm)	700(mm)	750(mm)	800(mm)
20	無効	1350	1280	1090	940	815	715	630	560	
	有効	800								
12	無効	900	845	705	585	515	445	390	345	315
	有効	680								
6	無効	450	415	350	295	255	220	190	170	140
	有効	340								
3	無効	225	205	170	145	125	110	95	85	70
	有効	170								

(単位はmm/s)

■押付け力と電流制限値の相関図



うれしい10のポイント

アプリケーション事例

選定

カタログの見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵コントローラー

制御関連機器

スライダ

ロッド/ラジアルシリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

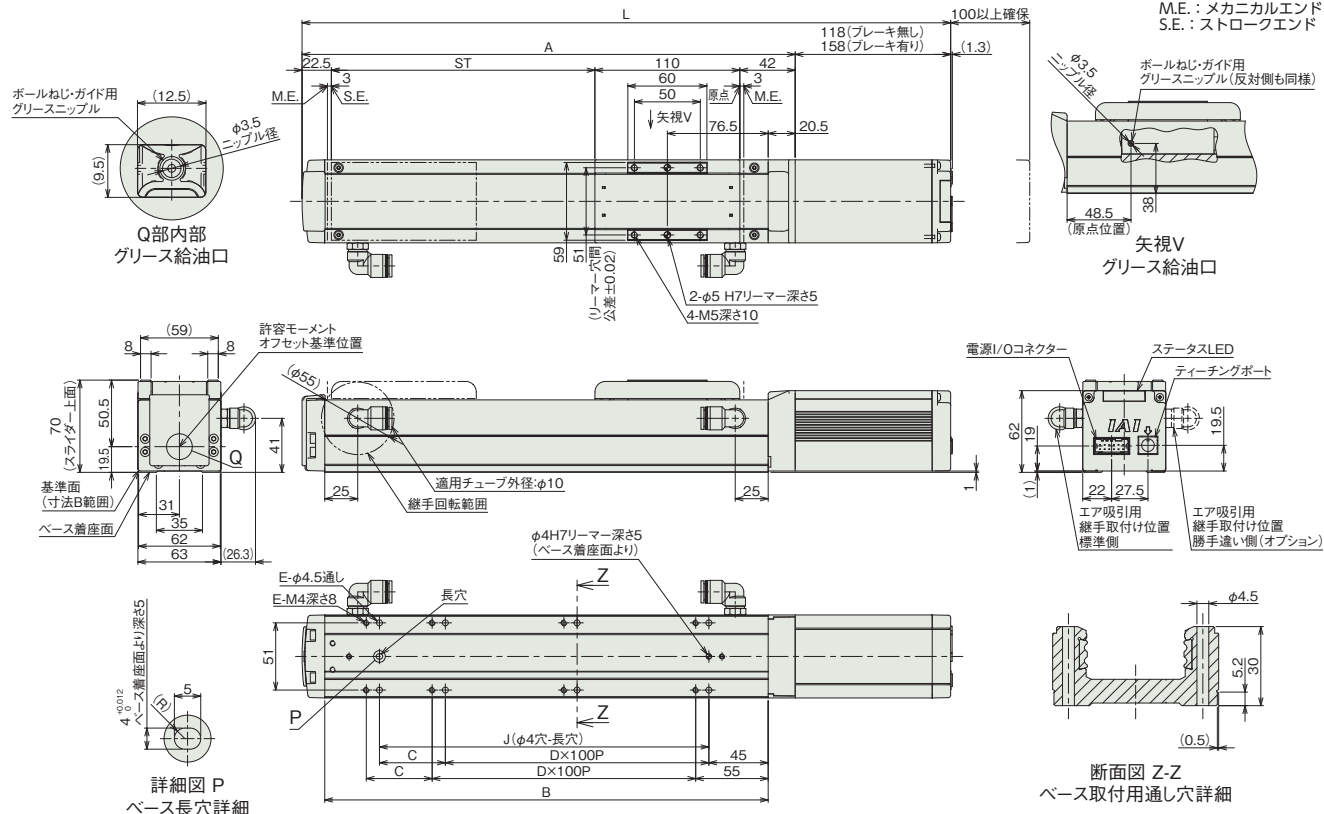
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.lai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

■EC-S6□AHCR

(注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	
L	ブレーキ無し	342.5	392.5	442.5	492.5	542.5	592.5	642.5	692.5	742.5	792.5	842.5	892.5	942.5	992.5	1042.5	1092.5
	ブレーキ有り	382.5	432.5	482.5	532.5	582.5	632.5	682.5	732.5	782.5	832.5	882.5	932.5	982.5	1032.5	1082.5	1132.5
A	224.5	274.5	324.5	374.5	424.5	474.5	524.5	574.5	624.5	674.5	724.5	774.5	824.5	874.5	924.5	974.5	
B	186.5	236.5	286.5	336.5	386.5	436.5	486.5	536.5	586.5	636.5	686.5	736.5	786.5	836.5	886.5	936.5	
C	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	
D	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	
E	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	
J	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	

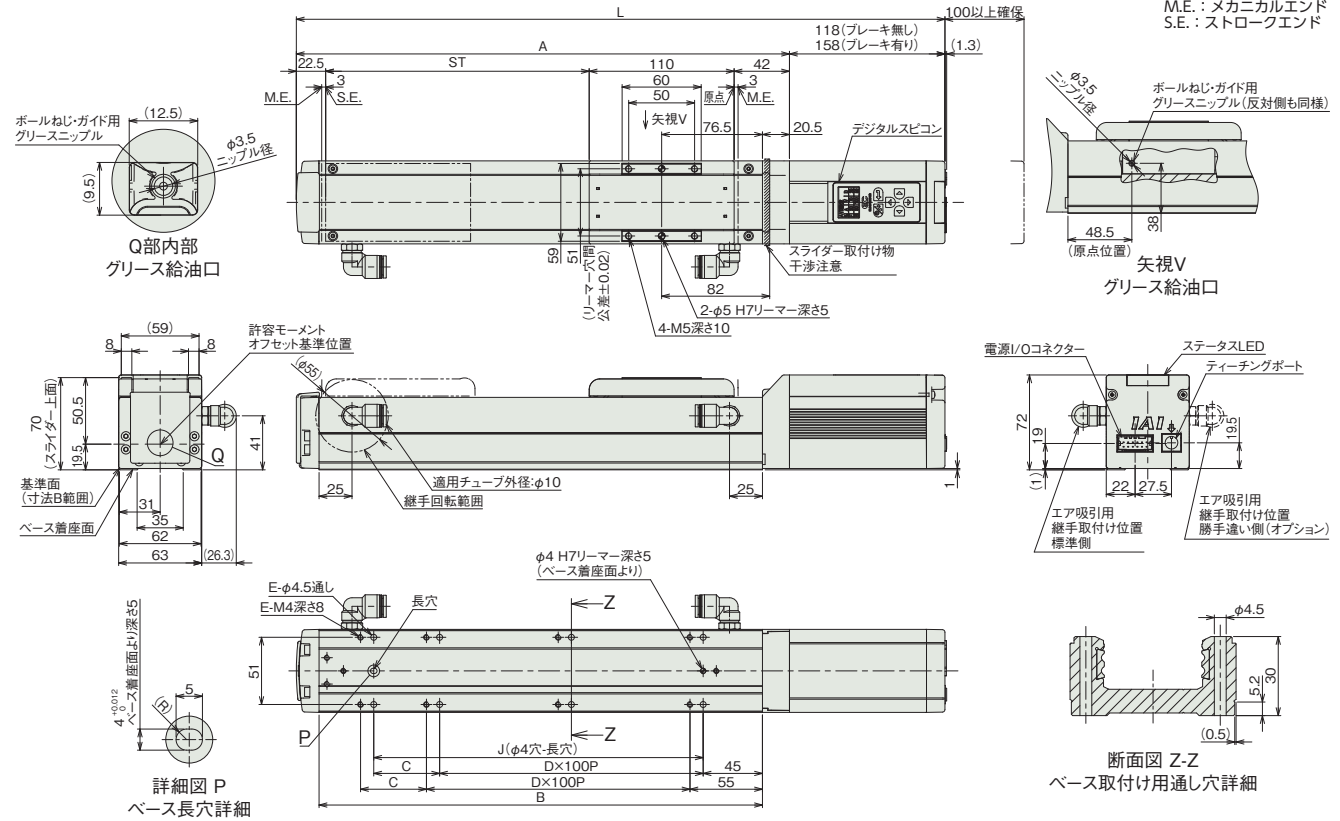
■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	
質量 (kg)	ブレーキ無し	2.0	2.2	2.4	2.6	2.9	3.1	3.3	3.5	3.8	4.0	4.2	4.4	4.7	4.9	5.1	5.3
	ブレーキ有り	2.3	2.5	2.7	2.9	3.2	3.4	3.6	3.8	4.1	4.3	4.5	4.7	5.0	5.2	5.4	5.6

うれしい10の
ポイント
アプリケーション
事例
選定
カタログの
見方
注意事項
アフタユエーター
「ソフトウェア」
内蔵
制御関連機器

■EC-DS6□AHCR(デジタルスピコン付き)

(注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	
L	ブレーキ無し	342.5	392.5	442.5	492.5	542.5	592.5	642.5	692.5	742.5	792.5	842.5	892.5	942.5	992.5	1042.5	1092.5
	ブレーキ有り	382.5	432.5	482.5	532.5	582.5	632.5	682.5	732.5	782.5	832.5	882.5	932.5	982.5	1032.5	1082.5	1132.5
A	224.5	274.5	324.5	374.5	424.5	474.5	524.5	574.5	624.5	674.5	724.5	774.5	824.5	874.5	924.5	974.5	
B	186.5	236.5	286.5	336.5	386.5	436.5	486.5	536.5	586.5	636.5	686.5	736.5	786.5	836.5	886.5	936.5	
C	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	
D	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	
E	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	
J	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	
質量 (kg)	ブレーキ無し	2.0	2.2	2.4	2.6	2.9	3.1	3.3	3.5	3.8	4.0	4.2	4.4	4.7	4.9	5.1	5.3
	ブレーキ有り	2.3	2.5	2.7	2.9	3.2	3.4	3.6	3.8	4.1	4.3	4.5	4.7	5.0	5.2	5.4	5.6

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-391ページをご確認ください。

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダ

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

グリーン

防塵防滴

オプション

EC-S7□AHCR

EC-DS7□AHCR

〈デジタルスピコン付き〉

クリーン
モーター
ストレート
本体幅
80mm
24v
パルス
モーター

■型式項目

EC	シリーズ	タイプ	リード	仕様	仕様	ストローク	電源・I/Oケーブル長	オプション
	S7	標準	S 24mm	AH 高剛性	CR クリーンルーム仕様	50 800	電源・I/Oケーブル長 下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照	オプション 下記オプション 価格表参照
	DS7	デジタルスピコン	H 16mm M 8mm L 4mm			50mm 800mm (50mm毎)		



デジタルスピコン

CE RoHS 10
水平 垂直 横立 天吊り

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	S7□AHCR	DS7□AHCR		S7□AHCR	DS7□AHCR
50	-	-	450	-	-
100	-	-	500	-	-
150	-	-	550	-	-
200	-	-	600	-	-
250	-	-	650	-	-
300	-	-	700	-	-
350	-	-	750	-	-
400	-	-	800	-	-

■オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様(注1)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
吸引用継手勝手違い	VR	2-388	-
バッテリーレス	WA	2-388	-
アップリチュートエンコーダー仕様	WA	2-388	-
無線通信仕様	WL	2-388	-
無線軸動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) RCON-EC接続仕様(ACR)選択時は、PNP仕様(PN)および電源2系統仕様(TMD2)を選択できません。

■電源・I/Oケーブル長価格表(標準価格)

■標準コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)		RCON-EC接続仕様(注3)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属	(両端コネクタ付き)
0	ケーブルなし	- (注2)	-	-
1~3	1~3m	-	-	-
4~5	4~5m	-	-	-
6~7	6~7m	-	-	-
8~10	8~10m	-	-	-

(注2) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。

(注3) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。

(注) ロボットケーブルです。

■4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)		RCON-EC接続仕様(注4)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属	(両端コネクタ付き)
S1~S3	1~3m	-	-	-
S4~S5	4~5m	-	-	-
S6~S7	6~7m	-	-	-
S8~S10	8~10m	-	-	-

(注4) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。

(注) ロボットケーブルです。

POINT
選定上の注意

- 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。省電力設定を有効にする場合は、メインスペックが変わりますので、詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は1-269ページをご確認ください。
- 使用周囲温度によって、デューティの制限が必要です。詳細は1-280ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご確認ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向300mm以下です。張出し負荷長は1-16ページの図をご確認ください。
- 取付け物体の重心位置は、張出し距離の1/2以下としてください。張出し距離や負荷モーメントが許容値内であっても、動作中に異常な振動や音などが発生する場合は、動作条件を緩めてご使用ください。

うれしい10のポイント

アプリケーション事例

選定

カタログの見方

注意事項

アクセサリ

コントローラー 内蔵

制御関連機器

スライダ

ロッド/ラジアルシリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

■メインスペック

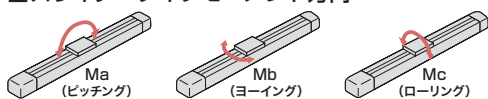
項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	24	16	8	4	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)(省電力無効)	37	46	51	51
		最大可搬質量(kg)(省電力有効)	18	35	40	40
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	1230	980	420	210
		最低速度(mm/s)	30	20	10	5
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)(省電力無効)	3	8	16	25
		最大可搬質量(kg)(省電力有効)	2	5	10	15
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	1080	840	420	175
		最低速度(mm/s)	30	20	10	5
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
押付け	押付け時最大推力(N)	139	209	418	836	
クリーンルーム仕様	バキューム量(Nl/min)(注5)	140	120	50	30	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力(kgf)	3	8	16	25	
ストローク	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	800	800	800	800	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

(注5) 最高速度時における吸引量の目安です。

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ12mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロスモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
ベース	専用アルミ押出材 (A6063SS-T6相当) 黒色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
	Ma : 115 N・m
静的許容モーメント	Mb : 115 N・m
	Mc : 229 N・m
動的許容モーメント(注6)	Ma : 75.5 N・m
	Mb : 90.0 N・m
	Mc : 134 N・m
クリーン度	ISOクラス2.5 (ISO 14644-1規格)
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター (□56)
エンコーダ種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注6) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード24

姿勢	水平			垂直		
	加速度(G)					
速度(mm/s)	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	37	22	16	14	3	3
200	37	22	16	14	3	3
420	34	20	16	14	3	3
640	20	15	10	9	3	3
860	12	9	6	4	2	2
1080	7	3	2	1	0.5	0.5
1230	3	1	0.5			

リード16

姿勢	水平			垂直		
	加速度(G)					
速度(mm/s)	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	46	35	28	27	8	8
140	46	35	28	27	8	8
280	46	35	25	24	8	8
420	34	25	15	10	5	4.5
560	20	15	10	6	4	3
700	15	8	5	2.5	2.5	2
840	7	3	1		0.5	
980	1					

リード8

姿勢	水平			垂直		
	加速度(G)					
速度(mm/s)	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	51	45	40	40	16	16
70	51	45	40	40	16	16
140	51	40	38	35	16	16
210	51	35	30	24	10	9.5
280	40	28	20	15	8	7
350	30	9	4		5	4
420	7				2	

リード4

姿勢	水平			垂直		
	加速度(G)					
速度(mm/s)	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	51	45	40	40	25	25
35	51	45	40	40	25	25
70	51	45	40	40	25	25
105	51	45	40	35	20	19
140	45	35	30	25	14	12
175	30	18			9	6
210	5					

■省電力設定有効 可搬質量の単位はkgです。

リード24

姿勢	水平			垂直		
	加速度(G)					
速度(mm/s)	0.3	0.7	0.3			
0	18	10	2			
200	18	10	2			
420	18	10	2			
640	10	2	1			
800	5	0.5	0.5			

リード16

姿勢	水平			垂直		
	加速度(G)					
速度(mm/s)	0.3	0.7	0.3			
0	35	20	5			
140	35	20	5			
280	25	12	3			
420	15	6	1.5			
560	7	0.5	0.5			

リード8

姿勢	水平			垂直		
	加速度(G)					
速度(mm/s)	0.3	0.7	0.3			
0	40	25	10			
70	40	25	10			
140	40	25	7			
210	25	14	4			
280	10	1	1.5			

リード4

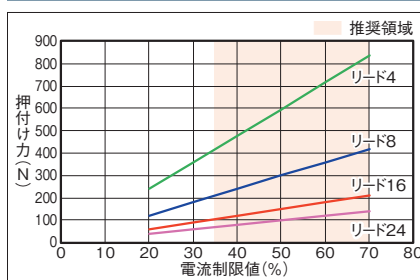
姿勢	水平			垂直		
	加速度(G)					
速度(mm/s)	0.3	0.7	0.3			
0	40	30	15			
35	40	30	15			
70	40	30	15			
105	40	30	8			
140	15	6	2			

■ストロークと最高速度

リード(mm)	省電力設定	50~500 (50mm毎)	550 (mm)	600 (mm)	650 (mm)	700 (mm)	750 (mm)	800 (mm)
24	無効	1230<1080>		1080	950	840	750	750
	有効	800						
16	無効	980<840>	955<840>	820	715	625	555	495
	有効	560						
8	無効	420		405	350	310	275	245
	有効	280						
4	無効	210<175>	195<175>	175	150	135	120	120
	有効	140						

(注) < >内は垂直使用の場合です。

■押付け力と電流制限値の相関図



うれしい10のポイント

アプリケーション事例

選定

カタログの見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵コントローラー

制御関連機器

スライダ

ロッド/ラジアルシリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

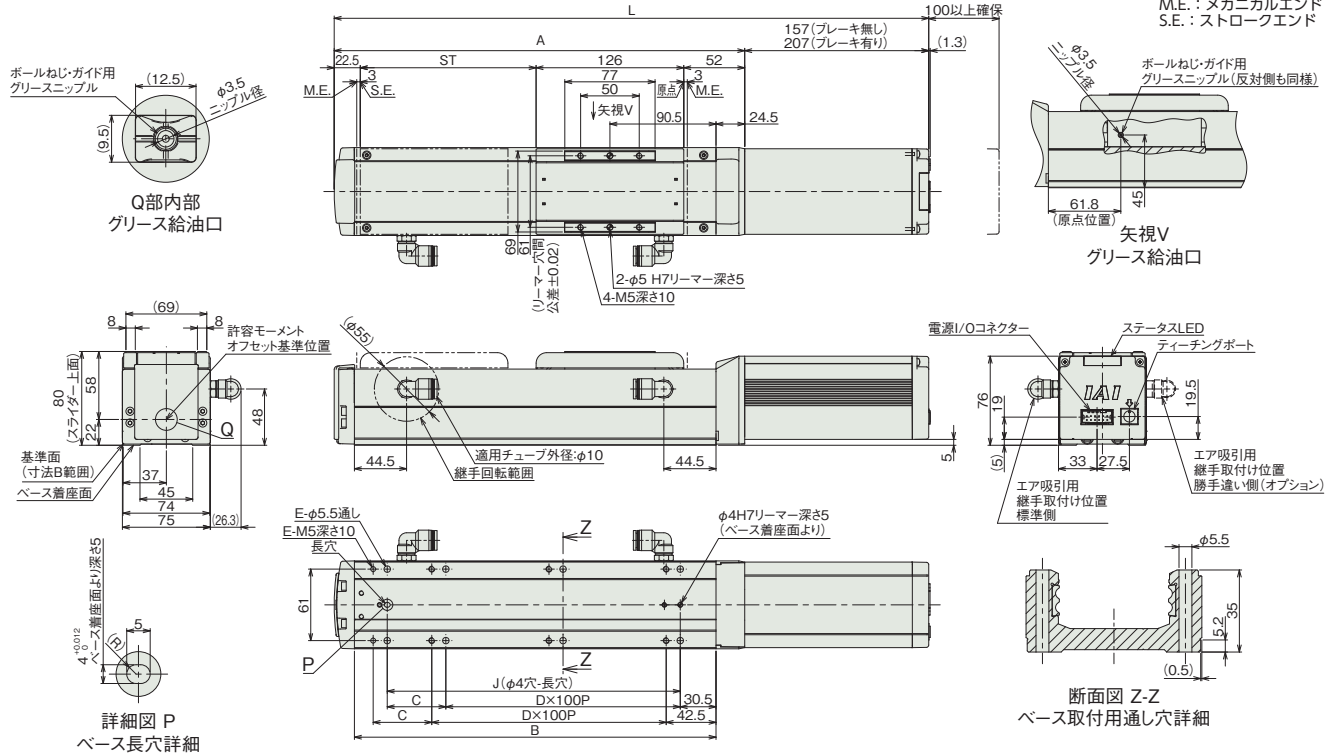
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

■EC-S7□AHCR

(注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	
L	ブレーキ無し	407.5	457.5	507.5	557.5	607.5	657.5	707.5	757.5	807.5	857.5	907.5	957.5	1007.5	1057.5	1107.5	1157.5
	ブレーキ有り	457.5	507.5	557.5	607.5	657.5	707.5	757.5	807.5	857.5	907.5	957.5	1007.5	1057.5	1107.5	1157.5	1207.5
A	250.5	300.5	350.5	400.5	450.5	500.5	550.5	600.5	650.5	700.5	750.5	800.5	850.5	900.5	950.5	1000.5	
B	208.5	258.5	308.5	358.5	408.5	458.5	508.5	558.5	608.5	658.5	708.5	758.5	808.5	858.5	908.5	958.5	
C	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	
D	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	
E	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	
J	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	

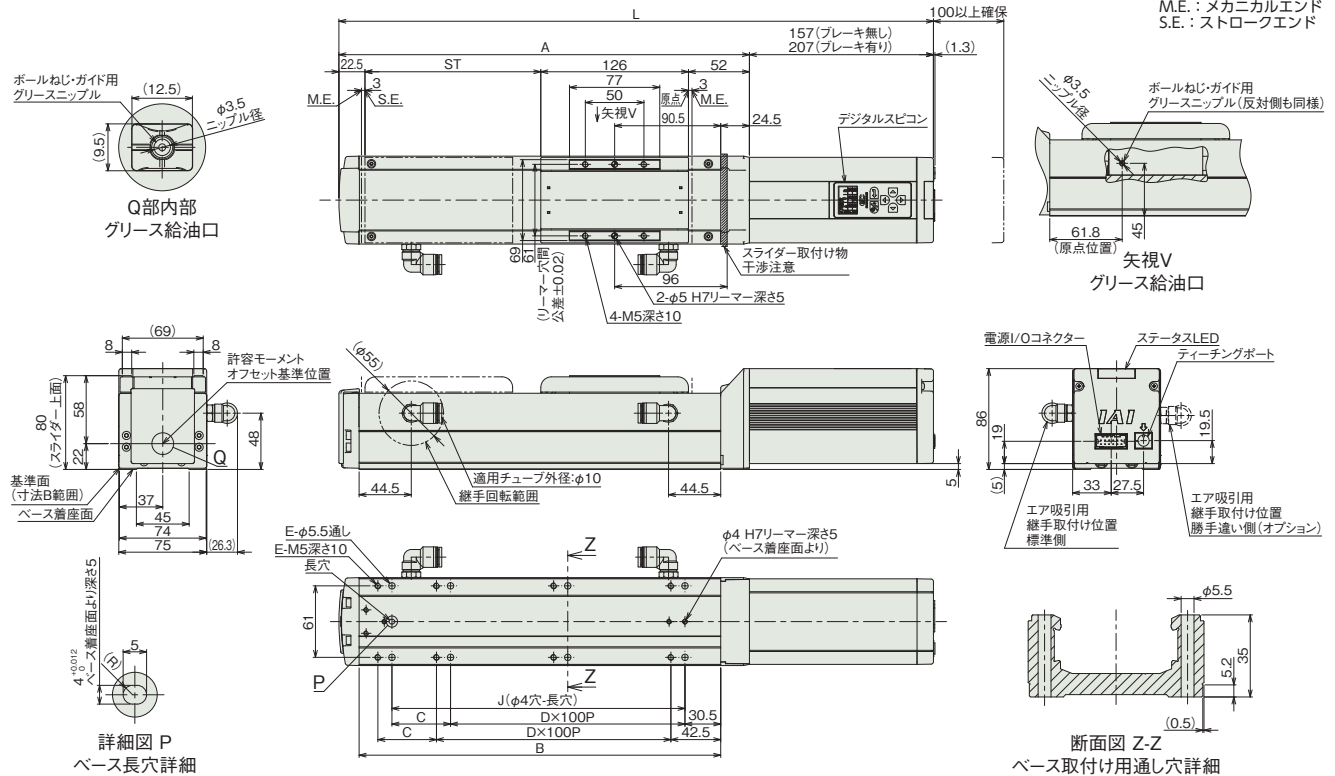
■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	
質量 (kg)	ブレーキ無し	3.9	4.1	4.4	4.7	4.9	5.2	5.5	5.7	6.0	6.3	6.5	6.8	7.1	7.3	7.6	7.9
	ブレーキ有り	4.4	4.6	4.9	5.2	5.4	5.7	6.0	6.2	6.5	6.8	7.0	7.3	7.6	7.8	8.1	8.4

うれしい10の
ポイント
アプリケーション
事例
選定
カタログの
見方
注意事項
アクチュエーター
コントローラー
内蔵
制御関連機器

■EC-DS7□AHCR(デジタルスピコン付き)

(注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
L	407.5	457.5	507.5	557.5	607.5	657.5	707.5	757.5	807.5	857.5	907.5	957.5	1007.5	1057.5	1107.5	1157.5
ブレーキ無し	407.5	457.5	507.5	557.5	607.5	657.5	707.5	757.5	807.5	857.5	907.5	957.5	1007.5	1057.5	1107.5	1157.5
ブレーキ有り	457.5	507.5	557.5	607.5	657.5	707.5	757.5	807.5	857.5	907.5	957.5	1007.5	1057.5	1107.5	1157.5	1207.5
A	250.5	300.5	350.5	400.5	450.5	500.5	550.5	600.5	650.5	700.5	750.5	800.5	850.5	900.5	950.5	1000.5
B	208.5	258.5	308.5	358.5	408.5	458.5	508.5	558.5	608.5	658.5	708.5	758.5	808.5	858.5	908.5	958.5
C	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0
D	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9
E	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20
J	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
質量 (kg)																
ブレーキ無し	4.0	4.2	4.5	4.8	5.0	5.3	5.6	5.8	6.1	6.4	6.6	6.9	7.2	7.4	7.7	8.0
ブレーキ有り	4.6	4.8	5.1	5.4	5.6	5.9	6.2	6.4	6.7	7.0	7.2	7.5	7.8	8.0	8.3	8.6

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-391ページをご確認ください。

クリーンルーム仕様 クリーン度規格について

クリーン度はクリーンルーム内の清浄度を示す指標であり、「一定の体積中の基準の大きさ以上の塵埃の数量」で示されます。規格の原本は1963年のアメリカ連邦規格Federal Standard209ですが、ISO14644-1成立(1999年)に伴い、2001年に廃止されました。

また、日本工業規格JIS B 9920も、2002年にISOと完全に同一の形に改訂されました。

したがって、アイエイアイ エレシリンダー®クリーンルーム仕様では、ISO 14644-1を準用しています。

規格名	クラス名	対象粒径	基準体積	備考
Fed.Std.209D	クラス1,10,100...10万	0.5 μ m	1ft ³	1963年に制定。2001年に廃止
ISO14644-1	クラス1~9	0.1 μ m	1m ³	1999年に制定



規定の大きさの空間 (1m³, 1ft³) に対象粒径の塵埃がいくつ存在するかを規定

ECクリーンルーム仕様

<ISOクリーン度規格>

ISO 14644-1

対象粒径	0.1 μ m					
	1m ³ の粒子数のべき乗					
	上限濃度 [個/m ³]					
クラス	0.1 μ m	0.2 μ m	0.3 μ m	0.5 μ m	1 μ m	5 μ m
クラス1	10	2				
(クラス1.5)	32					
クラス2	100	24	10	4		
(クラス2.5)	316					
クラス3	1,000	237	102	35	8	
(クラス3.5)	3,160					
クラス4	10,000	2,370	1,020	352	83	
(クラス4.5)	31,600					
クラス5	100,000	23,700	10,200	3,520	832	29
クラス6	1,000,000	237,000	102,000	35,200	8,320	293
クラス7				352,000	83,200	2,930
クラス8				3,520,000	832,000	29,300
クラス9				35,200,000	8,320,000	293,000

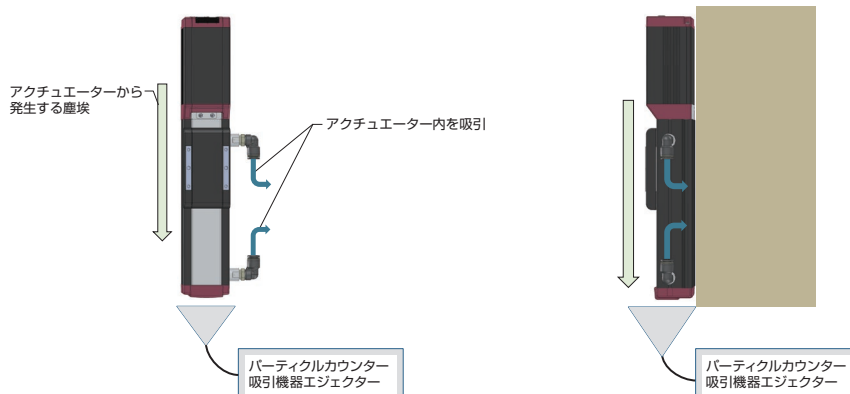
※網掛け部は対象粒径

ECクリーンルーム仕様のクリーン度

タイプ	ISOクラス
(D)S3 \square CR	クラス3
(D)S4 \square CR	
(D)S6 \square CR	
(D)S7 \square CR	クラス2.5
(D)S6 \square AHCR	
(D)S7 \square AHCR	

<アイエイアイにおけるクリーン度測定方法>

下図のように、垂直設置で塵埃の量を3回計測し、その最大値をクリーン度としています。



うれしい10のポイント
アプリケーション事例
選定
カタログの見方
注意事項
アクセサリ
内蔵コントローラー
制御関連機器
スライダー
ロッド/ラジアルシリンダー
テーブル
グリッパー
ロータリー
ストッパー
クリーン
防塵防滴
オプション

クリーンルーム仕様 クリーンルーム対応の吸引について

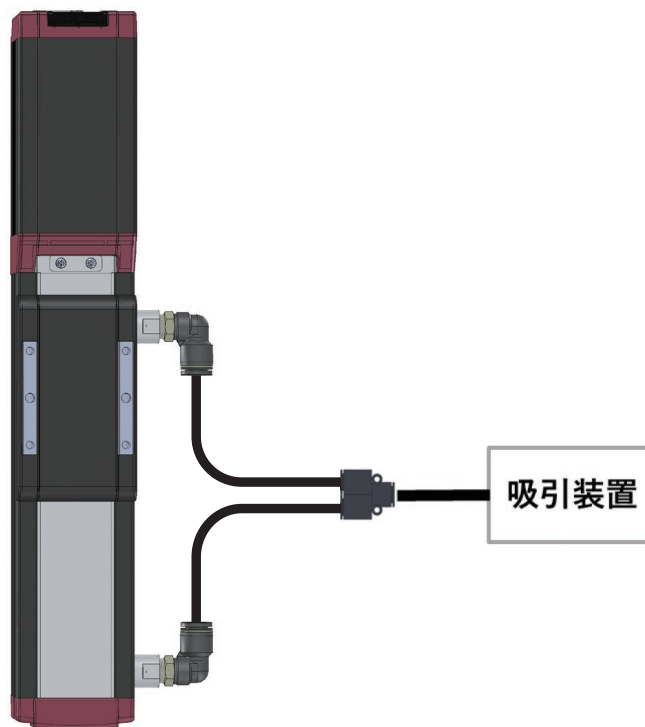
クリーンルーム対応のアクチュエーターは、吸引継手からエアを吸引することによりクリーンルーム・ISO クラス 2.5 および 3 (ISO 14644-1 規格) に対応する性能が発揮できます。下表に、各機種のリード(最高速度)における吸引量の目安を示します。

- ・エア吸引は本体側面にある吸引継手2か所から、下表に示す吸引量(2か所合計量)にて吸引を行ってください。また、2か所の吸引量が同程度となるように配管処理をしてください。
- ・EC-(D)S□AHCRタイプの場合、本体底面のベース取付け穴はすべての穴を塞いだ状態で使用してください。本体に貫通した穴がある場合、クリーン度が低下します。

表. 吸引量の目安

タイプ	リード [mm]	吸引量	
		[Nℓ/min]	[ℓ/min]
(D)S3□CR	6	40	43
	4	35	38
	2	35	38
(D)S4□CR	16	40	43
	10	30	32
	5	25	27
(D)S6□CR	2.5	20	21
	20	60	64
	12	60	64
(D)S7□CR	6	40	43
	3	30	32
	24	90	97
(D)S7□CR	16	80	86
	8	50	54
	4	30	32
(D)S6□AHCR	20	100	107
	12	70	75
	6	40	43
(D)S7□AHCR	3	30	32
	24	140	150
	16	120	129
(D)S7□AHCR	8	50	54
	4	30	32

吸引用チューブ配管図



うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダ

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グripper

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アフチユーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

防塵・防滴仕様

パルスモーター			
ロッド	EC-R6□W	2-357	
	EC-R7□W	2-361	
ラジアルシリンダー <small>ラジアル荷重対応</small> ラジアルシリンダー®	EC-RR6□W	2-365	
	EC-RR7□W	2-369	

うれしい10の
ポイントアプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

EC-R6□W

防塵・防滴
 モーター・ストレート
 本体幅 60mm
 24Vパルスモーター

■型式項目

EC	-	R6	□	W	-	□	-	□	-	□
シリーズ	-	タイプ	リード	仕様	-	ストローク	-	電源・I/Oケーブル長 下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照	-	オプション 下記オプション 価格表参照
		S	20mm	W		50				
		H	12mm			50mm				
		M	6mm			300				
		L	3mm			300mm (50mm毎)				



CE RoHS 10
 水平 垂直 横立 天吊り

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
50	-	200	-
100	-	250	-
150	-	300	-

■オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
アクチュエーターケーブル長 5m	AC5	2-373	-
アクチュエーターケーブル長 2m (フッ素ゴム被覆仕様) (注1)	ACF2	2-373	-
アクチュエーターケーブル長 5m (フッ素ゴム被覆仕様) (注1)	ACF5	2-373	-
RCON-EC接続仕様(注2)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
フランジ(前)	FL	2-376	-
フット金具	FT	2-377	-
指定グリース塗布仕様	G5	2-381	-
先端アダプター(雌ねじ)	NFA	2-382	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
フッ素ゴムシール仕様(注1)	SLF	2-386	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
バッテリーレス			
アブソリュートエンコーダー仕様	WA	2-388	-
無線通信仕様	WL	2-388	-
無線軸動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) アクチュエーターケーブル長変更(フッ素ゴム被覆仕様)(ACF2/ACF5)を選択した場合は、フッ素ゴムシール仕様(SLF)が含まれます。そのため、どちらか1つを選択可能です。
 (注2) RCON-EC接続仕様(ACR)選択時は、PNP仕様(PN)および電源2系統仕様(TMD2)を選択できません。

POINT
 選定上の注意

- 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。省電力設定を有効にする場合は、メインスペックが変わりますので、詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 水平可搬質量は外付けガイドを併用した場合です。ロッドの進行方向以外からの外力がかかると、まわり止めが破損する場合がありますのでご注意ください。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。
- 使用周囲温度によって、デューティの制限が必要です。詳細は1-280ページをご参照ください。
- インターフェースボックスは防塵防滴処理されていません。水のかからないところに設置してください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご確認ください。

■電源・I/Oケーブル長価格表(標準価格)

(注) アクチュエーターケーブルと電源/I/Oケーブルの長さは、合計が10m以下になるように選択してください。

■標準コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)	RCON-EC接続仕様(注4) (両端コネクタ付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	- (注3)	-
1~3	1~3m	-	-
4~5	4~5m	-	-
6~7	6~7m	-	-
8	8m	-	-

(注3) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。
 (注4) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

■4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)	RCON-EC接続仕様(注5) (両端コネクタ付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1~S3	1~3m	-	-
S4~S5	4~5m	-	-
S6~S7	6~7m	-	-
S8	8m	-	-

(注5) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

■メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	20	12	6	3	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg) (省電力無効)	6	25	40	60
		最大可搬質量(kg) (省電力有効)	6	25	40	40
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	800	700	450	225
		最低速度(mm/s)	25	15	8	4
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg) (省電力無効)	1.5	4	10	12.5
		最大可搬質量(kg) (省電力有効)	1	4	10	12.5
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	800	700	450	225
		最低速度(mm/s)	25	15	8	4
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
押付け	最高加減速度(G)	0.5	0.5	0.5	0.5	
	押付け時最大推力(N)	67	112	224	449	
ブレーキ	押付け最高速度(mm/s)	20	20	20	20	
	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
ストローク	ブレーキ保持力(kgf)	1.5	4	10	12.5	
	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	300	300	300	300	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目		内容	
駆動方式	ボールねじ φ10mm 転造C10		
繰返し位置決め精度	±0.05mm		
ロストモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)		
主要部材質	ロッド	φ25mm 材質：アルミ 硬質アルマイト処理	
	フレーム	材質：アルミ 黒色アルマイト処理	
	ダストシール	ゴム(NBR)	
	アクチュエーターケーブル	塩化ビニル(PVC)	
ロッド不回転精度(注6)	±1.5度		
ロッド先端許容荷重/許容トルク	0.5Nm		
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)		
保護等級	IP67		
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²		
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令		
モーター種類	パルスモーター(□42)		
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート		
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev		
納期	ホームページ[納期照会]に記載		

(注6) ロッドが最も本体に収納された状態で、ロッド先端静的許容トルクをかけた時のロッド先端変位角(初期値目安)です。

■速度・加速度別可搬質量表

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード20

姿勢	速度 (mm/s)	水平 加速度(G)						垂直	
		0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5		
0	6	6	5	5	1.5	1.5			
160	6	6	5	5	1.5	1.5			
320	6	6	5	3	1.5	1.5			
480	6	6	5	3	1.5	1.5			
640	6	4	3	2	1.5	1.5			
800	4	3			1	1			

リード12

姿勢	速度 (mm/s)	水平 加速度(G)						垂直	
		0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5		
0	25	18	16	12	4	4			
100	25	18	16	12	4	4			
200	25	18	16	10	4	4			
400	20	14	10	6	4	4			
500	15	8	6	4	3.5	3			
700	6	2			2	1			

リード6

姿勢	速度 (mm/s)	水平 加速度(G)						垂直	
		0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5		
0	40	35	30	25	10	10			
50	40	35	30	25	10	10			
100	40	35	30	25	10	10			
200	40	30	25	20	10	10			
250	40	27.5	22.5	18	9	8			
350	30	14	12	10	5	5			
400	18	10	6	5	3	3			
450	8	3			2	1			

リード3

姿勢	速度 (mm/s)	水平 加速度(G)						垂直	
		0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5		
0	60	50	45	40	12.5	12.5			
50	60	50	45	40	12.5	12.5			
100	60	50	45	40	12.5	12.5			
125	60	50	40	30	10	10			
175	40	35	25	20	6	5			
200	35	30	20	14	5	4.5			
225	16	16	10	6	5	4			

■省電力設定有効 可搬質量の単位はkgです。

リード20

姿勢	速度 (mm/s)	水平 加速度(G)			垂直
		0.3	0.7	0.3	
0	6	5		1	
160	6	5		1	
320	6	5		1	
480	4	3		1	
640	3	1		0.5	

リード12

姿勢	速度 (mm/s)	水平 加速度(G)			垂直
		0.3	0.7	0.3	
0	25	10		4	
100	25	10		4	
200	25	10		4	
300	20	8		3	
400	10	5		2	
500	5	2		1	

リード6

姿勢	速度 (mm/s)	水平 加速度(G)			垂直
		0.3	0.7	0.3	
0	40	20		10	
50	40	20		10	
100	40	20		10	
150	40	20		8	
200	35	18		5	
250	10	6		3	

リード3

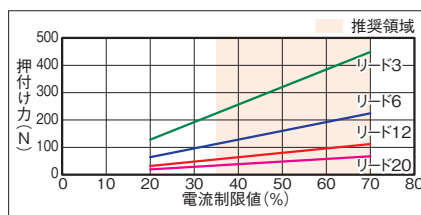
姿勢	速度 (mm/s)	水平 加速度(G)			垂直
		0.3	0.7	0.3	
0	40	25		12.5	
25	40	25		12.5	
50	40	25		12.5	
75	40	25		12	
100	40	25		9	
125	40	25		5	

■ストロークと最高速度

リード (mm)	省電力設定	50~200 (50mm毎)	250 (mm)	300 (mm)
		20	無効 有効	800 640
12	無効 有効	700 500	547	
6	無効 有効	450 250	376 250	268
3	無効 有効	225 125	186 125	133

(単位はmm/s)

■押付け力と電流制限値の相関図



うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

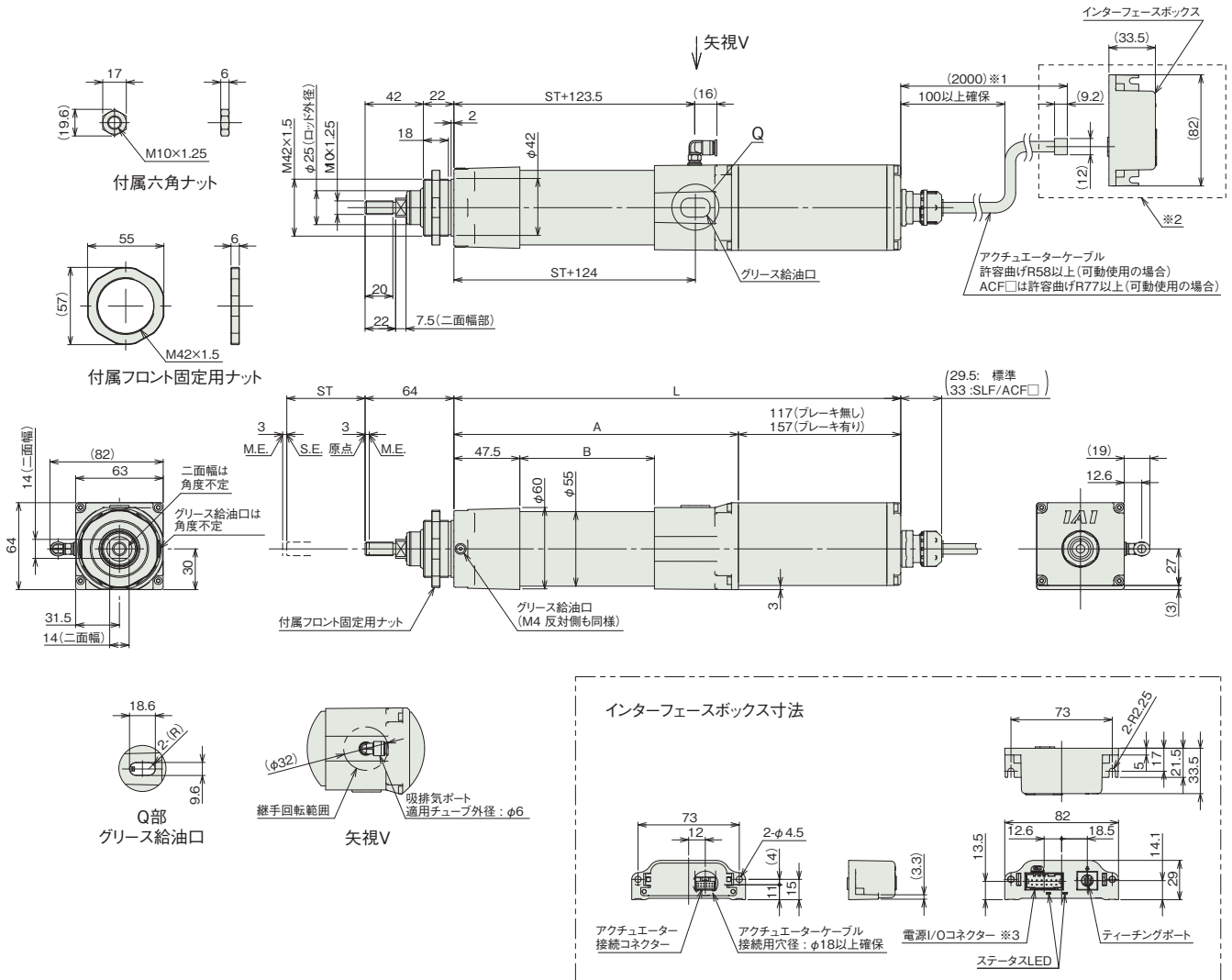
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



- ※1 アクチュエーターケーブルの長さは、オプションで5mを選択できます。
 - ※2 破線内のインターフェースボックス中継部は、防塵防滴処理されません。
 - ※3 アクチュエーターケーブルと電源I/Oケーブルの長さは、合計10m以下になるように選択してください。
- (注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク		50	100	150	200	250	300
L	ブレーキ無し	322	372	422	472	522	572
	ブレーキ有り	362	412	462	512	562	612
A		205	255	305	355	405	455
B		97	147	197	247	297	347

■ストローク別質量

ストローク		50	100	150	200	250	300
質量 (kg)	ブレーキ無し	1.8	2.0	2.2	2.4	2.6	2.8
	ブレーキ有り	2.1	2.3	2.5	2.7	2.9	3.1

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-392ページをご確認ください。

うれしい10のポイント
アプリケーション事例
選定
カタログの見方
注意事項
アクチュエーター
コントローラー
内蔵
制御関連機器

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

EC-R7□W

防塵・防滴
 モーター・ストレート
 本体幅 70mm
 24Vパルスモーター

■型式項目

EC	-	R7	□	W	-	□	-	□	-	□
シリーズ	-	タイプ	リード	仕様	-	ストローク	-	電源・I/Oケーブル長 下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照	-	オプション 下記オプション 価格表参照
		S	24mm	W		50				
		H	16mm			50mm				
		M	8mm			300				
		L	4mm			300mm (50mm毎)				



CE RoHS 10
 水平 垂直 横立 天吊り

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
50	-	200	-
100	-	250	-
150	-	300	-

■オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
アクチュエーターケーブル長 5m	AC5	2-373	-
アクチュエーターケーブル長 2m (フッ素ゴム被覆仕様) (注1)	ACF2	2-373	-
アクチュエーターケーブル長 5m (フッ素ゴム被覆仕様) (注1)	ACF5	2-373	-
RCON-EC接続仕様(注2)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
フランジ(前)	FL	2-376	-
フット金具	FT	2-377	-
指定グリース塗布仕様	G5	2-381	-
先端アダプター(雌ねじ)	NFA	2-382	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
フッ素ゴムシール仕様(注1)	SLF	2-386	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
バッテリーレス			
アブソリュートエンコーダー仕様	WA	2-388	-
無線通信仕様	WL	2-388	-
無線軸動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) アクチュエーターケーブル長変更(フッ素ゴム被覆仕様)(ACF2/ACF5)を選択した場合は、フッ素ゴムシール仕様(SLF)が含まれます。そのため、どちらか1つを選択可能です。
 (注2) RCON-EC接続仕様(ACR)選択時は、PNP仕様(PN)および電源2系統仕様(TMD2)を選択できません。

POINT
 選定上の注意

- 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。省電力設定を有効にする場合は、メインスペックが変わりますので、詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 水平可搬質量は外付けガイドを併用した場合です。ロッドの進行方向以外からの外力がかかると、まわり止めが破損する場合がありますのでご注意ください。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。
- 使用周囲温度によって、デューティの制限が必要です。詳細は1-280ページをご参照ください。
- インターフェースボックスは防塵防滴処理されていません。水のかからないところに設置してください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご確認ください。

■電源・I/Oケーブル長価格表(標準価格)

(注) アクチュエーターケーブルと電源/I/Oケーブルの長さは、合計が10m以下になるように選択してください。

■標準コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)	RCON-EC接続仕様(注4) (両端コネクタ付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	- (注3)	-
1~3	1~3m	-	-
4~5	4~5m	-	-
6~7	6~7m	-	-
8	8m	-	-

(注3) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。
 (注4) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

■4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)	RCON-EC接続仕様(注5) (両端コネクタ付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1~S3	1~3m	-	-
S4~S5	4~5m	-	-
S6~S7	6~7m	-	-
S8	8m	-	-

(注5) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

うれしい10のポイント

アプリケーション事例

選定

カタログの見方

注意事項

アクチュエーター

コントローラー 内蔵

制御関連機器

スライダー

ロッド/ラジアルシリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

■メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	24	16	8	4	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg) (省電力無効)	20	50	60	80
		最大可搬質量(kg) (省電力有効)	18	40	50	55
	最高速度(mm/s)	860	700	350	175	
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	30	20	10	5
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg) (省電力無効)	3	8	18	19
		最大可搬質量(kg) (省電力有効)	3	5	17.5	19
	最高速度(mm/s)	640	560	350	175	
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	30	20	10	5
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
押付け	最高加減速度(G)	0.5	0.5	0.5	0.5	
	押付け最大推力(N)	182	273	547	1094	
ブレーキ	押付け最高速度(mm/s)	20	20	20	20	
	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
ストローク	ブレーキ保持力(kgf)	3	8	18	19	
	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	300	300	300	300	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目		内容
駆動方式	ボールねじ φ12mm 転造C10	
繰返し位置決め精度	±0.05mm	
ロストモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)	
主要部材質	ロッド	φ30mm 材質:アルミ 硬質アルマイト処理
	フレーム	材質:アルミ 黒色アルマイト処理
	ダストシール	ゴム(NBR)
	アクチュエーターケーブル	塩化ビニル(PVC)
ロッド不回転精度(注6)	±1.5度	
ロッド先端許容荷重/許容トルク	0.5Nm	
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)	
保護等級	IP67	
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²	
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令	
モーター種類	パルスモーター(□56)	
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート	
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev	
納期	ホームページ[納期照会]に記載	

(注6) ロッドが最も本体に収納された状態で、ロッド先端静的許容トルクをかけた時のロッド先端変位角(初期値目安)です。

■速度・加速度別可搬質量表

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード24

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)						垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5		
0	20	18	15	12	3	3		
200	20	18	15	12	3	3		
400	20	14	12	8	3	3		
420	17	12	10	6	3	3		
600	14	6	5	4	3	2		
640	5	3	2	1.5	2	1		
800	5	1	1					
860	2	0.5						

リード16

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)						垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5		
0	50	40	35	30	8	8		
140	50	40	35	30	8	8		
280	50	35	25	20	7	7		
420	25	18	14	10	4.5	4		
560	10	5	3	2	2	1		
700	2							

リード8

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)						垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5		
0	60	50	45	40	18	18		
70	60	50	45	40	18	18		
140	60	50	45	40	16	12		
210	60	40	31	26	10	9		
280	34	20	15	11	5	4		
350	12	4	1		2	1		

リード4

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)						垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5		
0	80	70	65	60	19	19		
35	80	70	65	60	19	19		
70	80	70	65	60	19	19		
105	80	60	50	40	18	18		
140	50	30	20	15	12	10		
175	15				2			

■省電力設定有効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード24

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)			垂直
	0.3	0.7	0.3	
0	18	9.5	3	
200	18	9.5	3	
400	11	6	1.5	
420	10	5		
600	1			

リード16

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)			垂直
	0.3	0.7	0.3	
0	40	25	5	
140	40	25	5	
280	18	12	2	
420	1.5	1		

リード8

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)			垂直
	0.3	0.7	0.3	
0	50	30	17.5	
70	50	30	17.5	
140	50	30	7	
210	14	7	2	

リード4

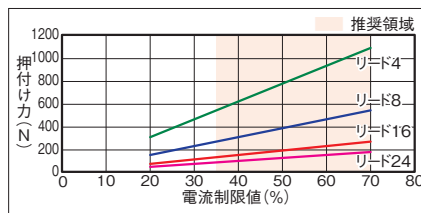
姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)			垂直
	0.3	0.7	0.3	
0	55	50	19	
35	55	50	19	
70	55	50	13	
105	30	15	2	

■ストロークと最高速度

リード (mm)	省電力設定	50~300 (50mm毎)
24	無効	860<640>
	有効	600<400>
16	無効	700<560>
	有効	420<280>
8	無効	350
	有効	210
4	無効	175
	有効	105

(単位はmm/s)

■押付け力と電流制限値の相関図



(注) < >内は垂直使用の場合です。

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

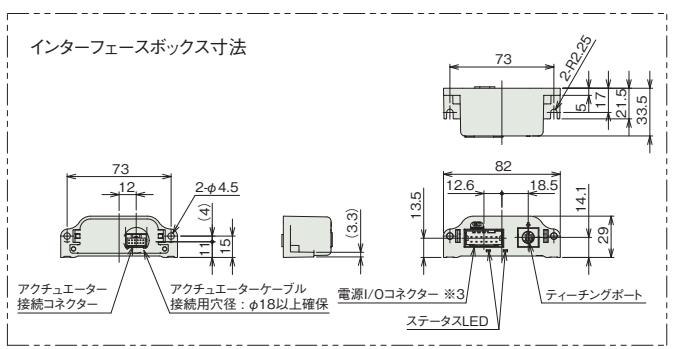
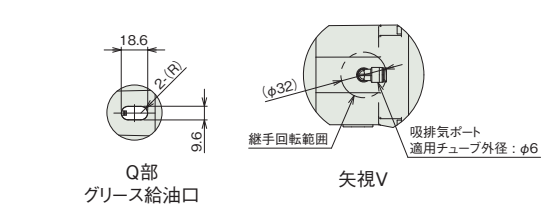
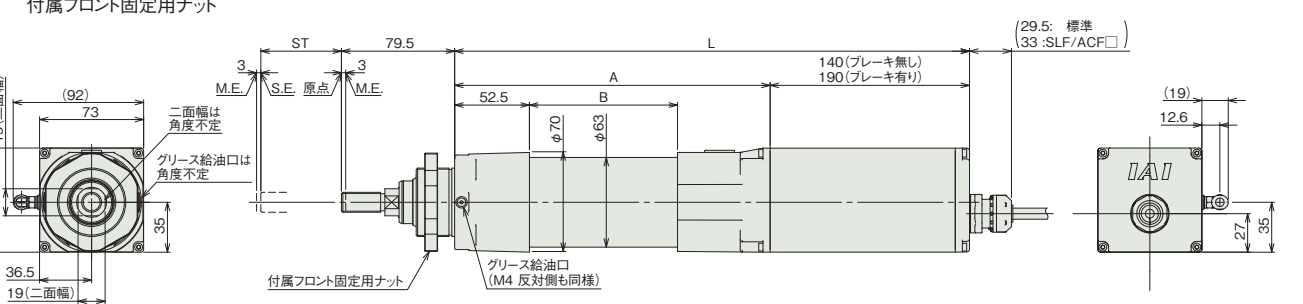
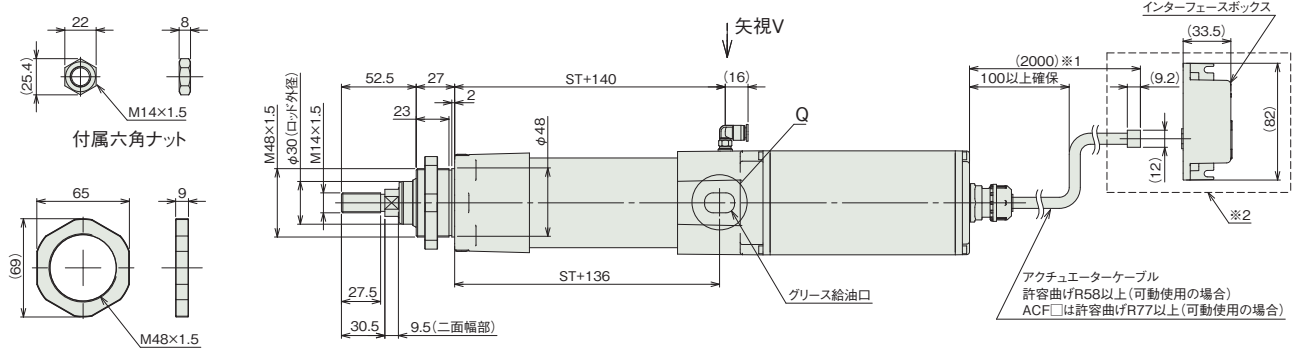
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



- ※1 アクチュエーターケーブルの長さは、オプションで5mを選択できます。
 - ※2 破線内のインターフェースボックス中継部は、防塵防滴処理されません。
 - ※3 アクチュエーターケーブルと電源I/Oケーブルの長さは、合計10m以下になるように選択してください。
- (注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク		50	100	150	200	250	300
L	ブレーキ無し	361.5	411.5	461.5	511.5	561.5	611.5
	ブレーキ有り	411.5	461.5	511.5	561.5	611.5	661.5
A		221.5	271.5	321.5	371.5	421.5	471.5
B		104	154	204	254	304	354

■ストローク別質量

ストローク		50	100	150	200	250	300
質量 (kg)	ブレーキ無し	3.6	3.8	4.0	4.2	4.4	4.6
	ブレーキ有り	4.2	4.4	4.6	4.8	5.0	5.2

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-392ページをご確認ください。

うれしい10のポイント
アプリケーション事例
選定
カタログの見方
注意事項
アクチュエーター
内蔵コントローラー
制御関連機器
オプション

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アフチユーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

EC-RR6□W

防塵
防滴

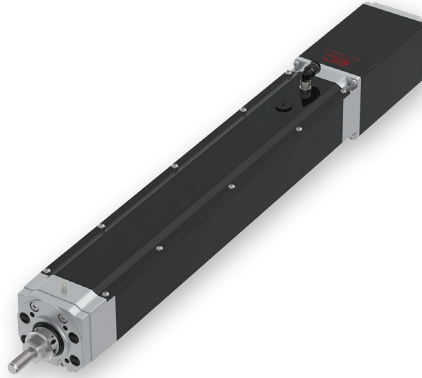
モーター
ストレート

本体幅
60
mm

24v
パルス
モーター

■型式項目

EC	-	RR6		W				
シリーズ	-	タイプ	リード	仕様	-	ストローク	電源・I/Oケーブル長 下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照	オプション 下記オプション 価格表参照
			S 20mm H 12mm M 6mm L 3mm	W 防塵防滴		65 315 65mm 315mm (50mm毎)		



水平

垂直

横立

天吊り

**ラジアル荷重対応
ラジアルシリンダー®**

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
65	-	215	-
115	-	265	-
165	-	315	-

■オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
アクチュエーターケーブル長 5m	AC5	2-373	-
アクチュエーターケーブル長 2m (フッ素ゴム被覆仕様)(注1)	ACF2	2-373	-
アクチュエーターケーブル長 5m (フッ素ゴム被覆仕様)(注1)	ACF5	2-373	-
RCON-EC接続仕様(注2)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
先端アダプター(フランジ)	FFA	2-375	-
フランジ(前)	FL	2-376	-
フット金具	FT	2-377	-
指定グリース塗布仕様	G5	2-381	-
先端アダプター(雌ねじ)	NFA	2-382	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
フッ素ゴムシール仕様(注1)	SLF	2-386	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
バッテリーレス	WA	2-388	-
アブソリュートエンコーダー仕様			
無線通信仕様	WL	2-388	-
無線軸動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) アクチュエーターケーブル長変更(フッ素ゴム被覆仕様)(ACF2/ACF5)を選択した場合は、フッ素ゴムシール仕様(SLF)が含まれます。そのため、どちらか1つを選択可能です。
(注2) RCON-EC接続仕様(ACR)選択時は、PNP仕様(PN)および電源2系統仕様(TMD2)を選択できません。

POINT
選定上の
注意

- (1) 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。省電力設定を有効にする場合は、メインスペックが変わりますので、詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) ラジアルシリンダーはガイドを内蔵しています。ロッドに作用するラジアル荷重についての詳細は 1-295 ページをご確認ください。
- (3) 水平可搬質量は、外付けガイドを併用した場合です。
- (4) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。
- (5) 使用周囲温度によって、デューティの制限が必要です。詳細は 1-280 ページをご参照ください。
- (6) インターフェースボックスは防塵防滴処理されていません。水のかからないところに設置してください。
- (7) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご確認ください。

■電源・I/Oケーブル長価格表(標準価格)

(注) アクチュエーターケーブルと電源I/Oケーブルの長さは、合計が10m以下になるように選択してください。

■標準コネクターケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)	RCON-EC接続仕様(注4) (両端コネクター付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	- (注3)	-
1 ~ 3	1 ~ 3m	-	-
4 ~ 5	4 ~ 5m	-	-
6 ~ 7	6 ~ 7m	-	-
8	8m	-	-

(注3) 端子台コネクターのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。
(注4) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
(注) ロボットケーブルです。

■4方向コネクターケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)	RCON-EC接続仕様(注5) (両端コネクター付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1 ~ S3	1 ~ 3m	-	-
S4 ~ S5	4 ~ 5m	-	-
S6 ~ S7	6 ~ 7m	-	-
S8	8m	-	-

(注5) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
(注) ロボットケーブルです。

■メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	20	12	6	3	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg) (省電力無効)	6	25	40	60
		最大可搬質量(kg) (省電力有効)	6	25	40	40
	最高速度(mm/s)	800	700	450	225	
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	25	15	8	4
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg) (省電力無効)	1.5	4	10	12.5
		最大可搬質量(kg) (省電力有効)	1	4	10	12.5
	最高速度(mm/s)	800	700	450	225	
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	25	15	8	4
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
押付け	最高加減速度(G)	0.5	0.5	0.5	0.5	
	押付け時最大推力(N)	67	112	224	449	
ブレーキ	押付け最高速度(mm/s)	20	20	20	20	
	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
ストローク	ブレーキ保持力(kgf)	1.5	4	10	12.5	
	最小ストローク(mm)	65	65	65	65	
	最大ストローク(mm)	315	315	315	315	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目		内容
駆動方式	ボールねじ φ10mm 転造C10	
繰返し位置決め精度	±0.05mm	
ロストモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)	
リニアガイド	直動無限循環型	
主要部材質	ロッド	φ25mm 材質: アルミ 硬質アルマイト処理
	フレーム	材質: アルミ 黒色アルマイト処理
	ダストシール	ゴム (NBR)
	アクチュエーターケーブル	塩化ビニル(PVC)
ロッド不回転精度(注6)	0度	
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)	
保護等級	IP67	
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²	
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令	
モーター種類	パルスモーター(□42)	
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート	
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev	
納期	ホームページ[納期照会]に記載	

(注6) 無負荷時のロッド回転方向変位角です。

■速度・加速度別可搬質量表

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード20

姿勢	水平						垂直	
	加速度(G)							
速度(mm/s)	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5		
0	6	6	5	5	1.5	1.5		
160	6	6	5	5	1.5	1.5		
320	6	6	5	3	1.5	1.5		
480	6	6	5	3	1.5	1.5		
640	6	4	3	2	1.5	1.5		
800	4	3			1	1		

リード12

姿勢	水平						垂直	
	加速度(G)							
速度(mm/s)	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5		
0	25	18	16	12	4	4		
100	25	18	16	12	4	4		
200	25	18	16	10	4	4		
400	20	14	10	6	4	4		
500	15	8	6	4	3.5	3		
700	6	2			2	1		

リード6

姿勢	水平						垂直	
	加速度(G)							
速度(mm/s)	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5		
0	40	35	30	25	10	10		
50	40	35	30	25	10	10		
100	40	35	30	25	10	10		
200	40	30	25	20	10	10		
250	40	27.5	22.5	18	9	8		
350	30	14	12	10	5	5		
400	18	10	6	5	3	3		
450	8	3			2	1		

リード3

姿勢	水平						垂直	
	加速度(G)							
速度(mm/s)	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5		
0	60	50	45	40	12.5	12.5		
50	60	50	45	40	12.5	12.5		
100	60	50	45	40	12.5	12.5		
125	60	50	40	30	10	10		
175	40	35	25	20	6	5		
200	35	30	20	14	5	4.5		
225	16	16	10	6	5	4		

■省電力設定有効

可搬質量の単位はkgです。

リード20

姿勢	水平			垂直
	加速度(G)			
速度(mm/s)	0.3	0.7	0.3	
0	6	5	1	
160	6	5	1	
320	6	5	1	
480	4	3	1	
640	3	1	0.5	

リード12

姿勢	水平			垂直
	加速度(G)			
速度(mm/s)	0.3	0.7	0.3	
0	25	10	4	
100	25	10	4	
200	25	10	4	
300	20	8	3	
400	10	5	2	
500	5	2	1	

リード6

姿勢	水平			垂直
	加速度(G)			
速度(mm/s)	0.3	0.7	0.3	
0	40	20	10	
50	40	20	10	
100	40	20	10	
150	40	20	8	
200	35	18	5	
250	10	6	3	

リード3

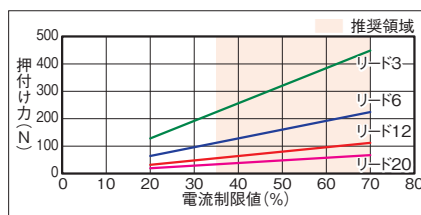
姿勢	水平			垂直
	加速度(G)			
速度(mm/s)	0.3	0.7	0.3	
0	40	25	12.5	
50	40	25	12.5	
75	40	25	12	
100	40	25	9	
125	40	25	5	

■ストロークと最高速度

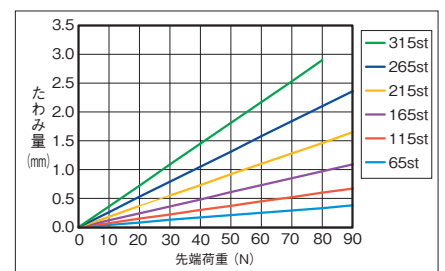
リード(mm)	省電力設定	65~215 (50mm毎)	265 (mm)	315 (mm)
		20	無効 有効	800 640
12	無効	700	660	480
	有効	500		480
6	無効	450	325	235
	有効	250		235
3	無効	225	160	115
	有効	125		115

(単位はmm/s)

■押付け力と電流制限値の相関図



■ロッドたわみ量



うれしい10のポイント

アプリケーション事例

選定

カタログの見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/ラジアルシリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

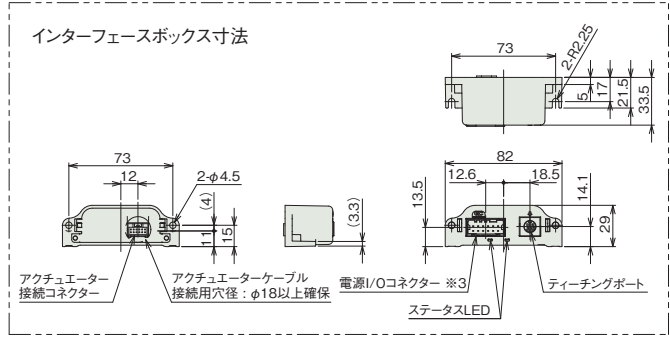
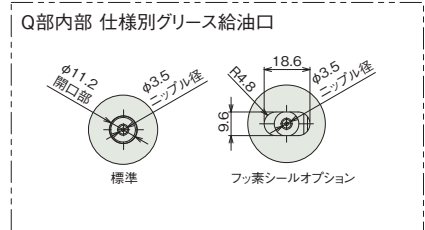
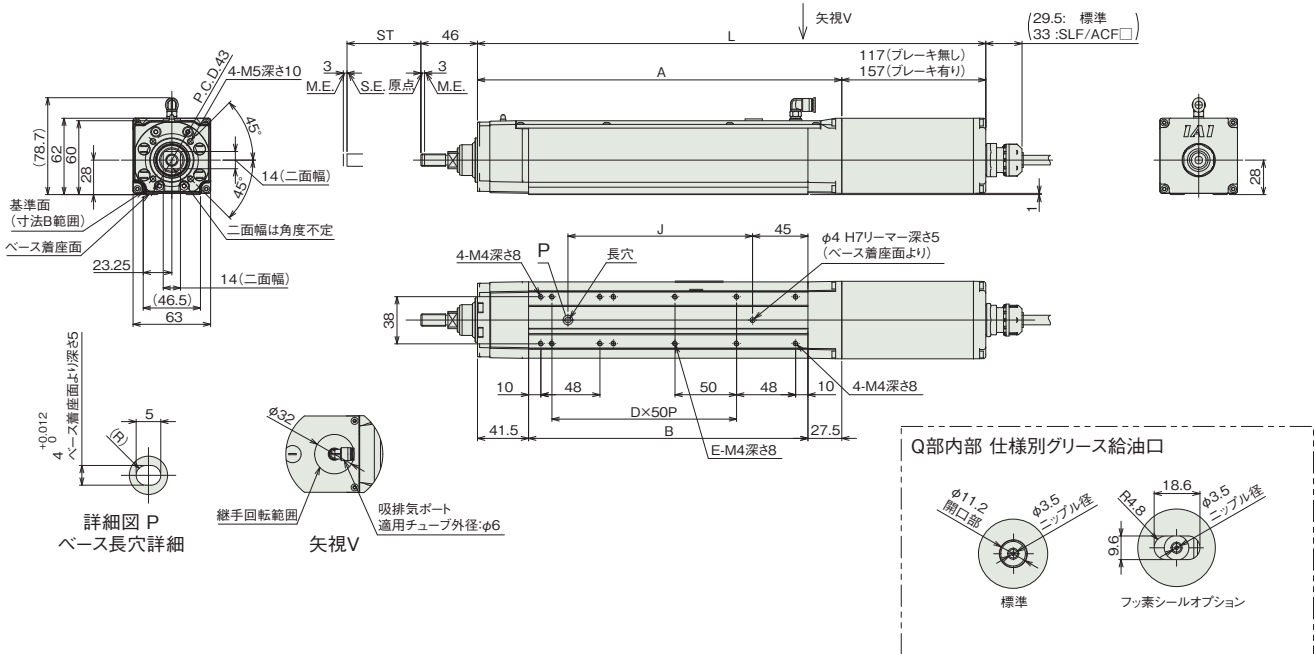
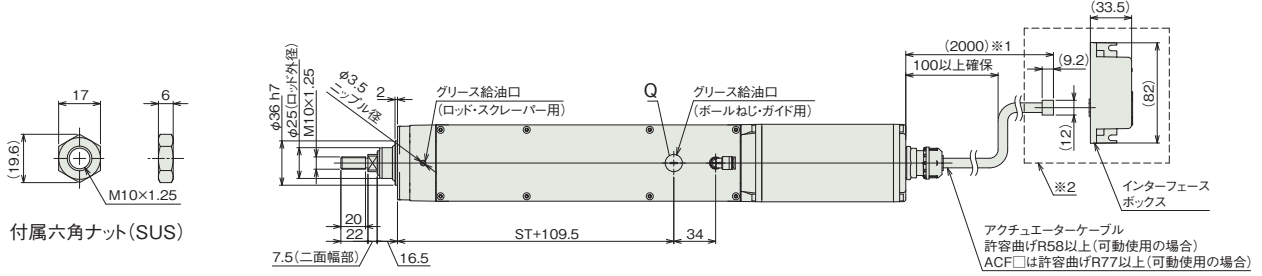
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

※1 アクチュエーターケーブルの長さは、オプションで5mを選択できます。
 ※2 破線内のインターフェースボックス中継部は、防塵防滴処理されません。
 ※3 アクチュエーターケーブルと電源I/Oケーブルの長さは、合計10m以下になるように選択してください。
 (注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
 M.E.: メカニカルエンド
 S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

		ストローク	65	115	165	215	265	315
テーブル	L	ブレーキ無し	363	413	463	513	563	613
		ブレーキ有り	403	453	503	553	603	653
グリッパー	A	246	296	346	396	446	496	
	B	177	227	277	327	377	427	
ロータリー	D	2	3	4	5	6	7	
	E	4	6	8	10	12	14	
J		100	150	200	250	300	350	

■ストローク別質量

		ストローク	65	115	165	215	265	315
クリーン	質量 (kg)	ブレーキ無し	2.4	2.7	3.1	3.4	3.7	4.1
		ブレーキ有り	2.7	3	3.3	3.7	4	4.3

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-392ページをご確認ください。

うれしい10のポイント

アプリケーション事例

選定

カタログの見方

注意事項

アクチュエーター

コントローラー内蔵

制御関連機器

スライダー

ロッド/ラジアルシリンダー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

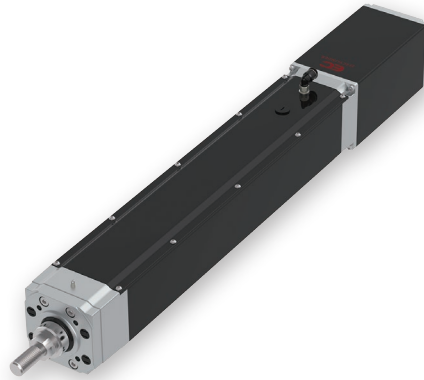
オプション

EC-RR7□W

防塵 防滴
 モーター ストレート
 本体幅 70 mm
 24V バルス モーター

■型式項目

EC	-	RR7	□	W	-	□	-	□	-	□
シリーズ	-	タイプ	リード	仕様	-	ストローク	-	電源・I/Oケーブル長 下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照	-	オプション 下記オプション 価格表参照
			S 24mm H 16mm M 8mm L 4mm	W 防塵防滴		65 315 65mm 315mm (50mm毎)				



CE RoHS 10
 水平 垂直 横立 天吊り
 ラジアル荷重対応
 ラジアルシリンダー®

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
65	-	215	-
115	-	265	-
165	-	315	-

■オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
アクチュエーターケーブル長 5m	AC5	2-373	-
アクチュエーターケーブル長 2m (フッ素ゴム被覆仕様) (注1)	ACF2	2-373	-
アクチュエーターケーブル長 5m (フッ素ゴム被覆仕様) (注1)	ACF5	2-373	-
RCON-EC接続仕様(注2)	ACR	2-373	-
ブレーキ	B	2-373	-
先端アダプター(フランジ)	FFA	2-375	-
フランジ(前)	FL	2-376	-
フット金具	FT	2-377	-
指定グリース塗布仕様	G5	2-381	-
先端アダプター(雌ねじ)	NFA	2-382	-
原点逆仕様	NM	2-384	-
PNP仕様	PN	2-384	-
フッ素ゴムシール仕様(注1)	SLF	2-386	-
電源2系統仕様	TMD2	2-387	-
バッテリーレス	WA	2-388	-
アブソリュートエンコーダー仕様	WL	2-388	-
無線通信仕様	WL2	2-388	-
無線軸動作対応仕様	WL2	2-388	-

(注1) アクチュエーターケーブル長変更(フッ素ゴム被覆仕様) (ACF2/ACF5) を選択した場合は、フッ素ゴムシール仕様(SLF)が含まれます。そのため、どちらか1つを選択可能です。
 (注2) RCON-EC接続仕様(ACR) 選択時は、PNP仕様(PN) および電源2系統仕様(TMD2) を選択できません。

POINT
 選定上の注意

- 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。省電力設定を有効にする場合は、メインスペックが変わりますので、詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご確認ください。
- ラジアルシリンダーはガイドを内蔵しています。ロッドに作用するラジアル荷重についての詳細は 1-295 ページをご確認ください。
- 水平可搬質量は、外付けガイドを併用した場合です。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご確認ください。押付け力は目安の値です。
- 使用周囲温度によって、デューティの制限が必要です。詳細は 1-280 ページをご確認ください。
- インターフェースボックスは防塵防滴処理されていません。水のかからないところに設置してください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご確認ください。

■電源・I/Oケーブル長価格表(標準価格)

(注) アクチュエーターケーブルと電源I/Oケーブルの長さは、合計が10m以下になるように選択してください。

■標準コネクターケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)	RCON-EC接続仕様(注4) (両端コネクター付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブルなし	- (注3)	-
1 ~ 3	1 ~ 3m	-	-
4 ~ 5	4 ~ 5m	-	-
6 ~ 7	6 ~ 7m	-	-
8	8m	-	-

(注3) 端子台コネクターのみ付属します。詳細は2-394ページをご確認ください。
 (注4) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR) を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

■4方向コネクターケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)	RCON-EC接続仕様(注5) (両端コネクター付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1 ~ S3	1 ~ 3m	-	-
S4 ~ S5	4 ~ 5m	-	-
S6 ~ S7	6 ~ 7m	-	-
S8	8m	-	-

(注5) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR) を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

うれしい10のポイント

アプリケーション事例

選定

カタログの見方

注意事項

アクチュエーター

コントローラー 内蔵

制御関連機器

スライダー

ロッド/ラジアルシリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

■メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	24	16	8	4	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg) (省電力無効)	20	50	60	80
		最大可搬質量(kg) (省電力有効)	18	40	50	55
	最高速度(mm/s)	860	700	350	175	
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	30	20	10	5
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
最高加減速度(G)		1	1	1	1	
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg) (省電力無効)	3	8	18	19
		最大可搬質量(kg) (省電力有効)	3	5	17.5	19
	最高速度(mm/s)	640	560	350	175	
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	30	20	10	5
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
最高加減速度(G)		0.5	0.5	0.5	0.5	
押付け	押付け最大推力(N)	182	273	547	1094	
	押付け時最大速度(mm/s)	20	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力(kgf)	3	8	18	19	
ストローク	最小ストローク(mm)	65	65	65	65	
	最大ストローク(mm)	315	315	315	315	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目		内容	
駆動方式	ボールねじ φ12mm 転造C10		
繰返し位置決め精度	±0.05mm		
ロストモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)		
リニアガイド	直動無限循環型		
主要部材質	ロッド	φ30mm 材質: アルミ 硬質アルマイト処理	
	フレーム	材質: アルミ 黒色アルマイト処理	
	ダストシール	ゴム (NBR)	
	アクチュエーターケーブル	塩化ビニル(PVC)	
ロッド不回転精度(注6)	0度		
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下(結露なきこと)		
保護等級	IP67		
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²		
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令		
モーター種類	パルスモーター(□56)		
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート		
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev		
納期	ホームページ[納期照会]に記載		

(注6) 無負荷時のロッド回転方向変位角です。

■速度・加速度別可搬質量表

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード24

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)						垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5		
0	20	18	15	12	3	3		
200	20	18	15	12	3	3		
400	20	14	12	8	3	3		
420	17	12	10	6	3	3		
600	14	6	5	4	3	2		
640	5	3	2	1.5	2	1		
800	5	1	1					
860	2	0.5						

リード16

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)						垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5		
0	50	40	35	30	8	8		
140	50	40	35	30	8	8		
280	50	35	25	20	7	7		
420	25	18	14	10	4.5	4		
560	10	5	3	2	2	1		
700	2							

リード8

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)						垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5		
0	60	50	45	40	18	18		
70	60	50	45	40	18	18		
140	60	50	45	40	16	12		
210	60	40	31	26	10	9		
280	34	20	15	11	5	4		
350	12	4	1		2	1		

リード4

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)						垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5		
0	80	70	65	60	19	19		
35	80	70	65	60	19	19		
70	80	70	65	60	19	19		
105	80	60	50	40	18	18		
140	50	30	20	15	12	10		
175	15				2			

■省電力設定有効 可搬質量の単位はkgです。

リード24

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)			垂直
	0.3	0.7	0.3	
0	18	9.5	3	
200	18	9.5	3	
420	10	5	1.5	
600	1			

リード16

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)			垂直
	0.3	0.7	0.3	
0	40	25	5	
140	40	25	5	
280	18	12	2	
420	1.5	1		

リード8

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)			垂直
	0.3	0.7	0.3	
0	50	30	17.5	
70	50	30	17.5	
140	50	30	7	
210	14	7	2	

リード4

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)			垂直
	0.3	0.7	0.3	
0	55	50	19	
35	55	50	19	
70	55	50	13	
105	30	15	2	

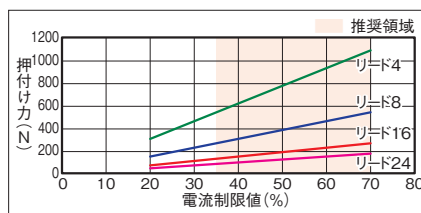
■ストロークと最高速度

リード (mm)	省電力設定	65~315 (50mm毎)
24	無効	860<640>
	有効	600<420>
16	無効	700<560>
	有効	420<280>
8	無効	350
	有効	210
4	無効	175
	有効	105

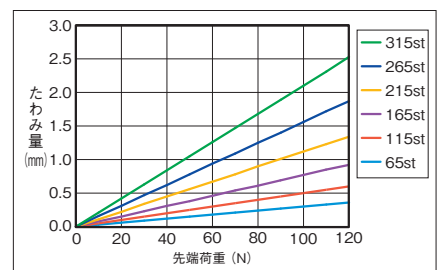
(単位はmm/s)

(注) <>内は垂直使用の場合です。

■押付け力と電流制限値の相関図



■ロッドたわみ量



うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

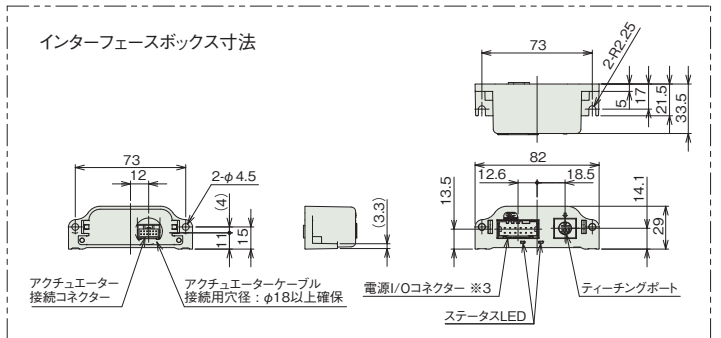
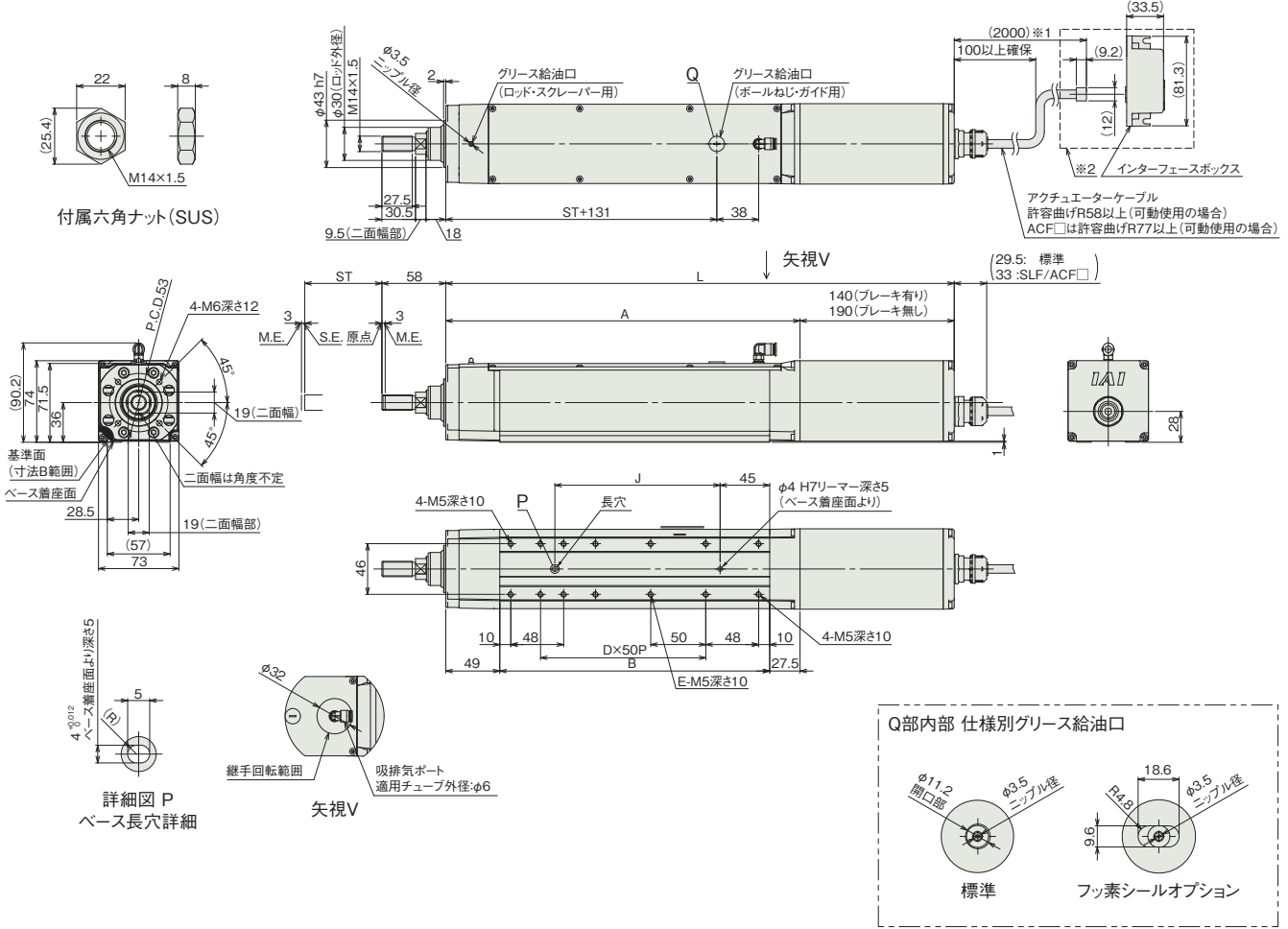
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

- ※1 アクチュエーターケーブルの長さは、オプションで5mを選択できます。
 - ※2 破線内のインターフェースボックス中継部は、防塵防滴処理されません。
 - ※3 アクチュエーターケーブルと電源I/Oケーブルの長さは、合計10m以下になるように選択してください。
- (注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

テーブル	ストローク		65	115	165	215	265	315
	L	ブレーキ無し		411.5	461.5	511.5	561.5	611.5
	ブレーキ有り		461.5	511.5	561.5	611.5	661.5	711.5
グリッパー	A		271.5	321.5	371.5	421.5	471.5	521.5
	B		195	245	295	345	395	445
ロータリー	D		2	3	4	5	6	7
	E		4	6	8	10	12	14
	J		100	150	200	250	300	350

■ストローク別質量

クリーン	ストローク		65	115	165	215	265	315
	質量 (kg)	ブレーキ無し		4.7	5.1	5.6	6.1	6.5
	ブレーキ有り		5.3	5.7	6.2	6.6	7.1	7.5

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-392ページをご確認ください。

うれしい10の

アプリケーション事例

選定

カタログの見方

注意事項

アクチュエーター

コントローラー内蔵

制御関連機器

スライダー

ロッド/ラジアルシリンダー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

エレシリンダーシリーズ オプション

アクチュエーターケーブル長5m

- 型式 AC5** 対象機種 EC-R6□W / R7□W / RR6□W / RR7□W
- 説明** 防塵・防滴タイプのアクチュエーターケーブルの長さは標準が2mですが、オプションで5mに変更できます。
※アクチュエーターケーブルと電源・I/Oケーブルを足した合計は10m以内としてください。
(アクチュエーターケーブル長5m(AC5)を選択した場合、電源・I/Oケーブルは最長5mとなります。)

アクチュエーターケーブル長変更(フッ素ゴム被覆仕様)

- 型式 ACF2 / ACF5** 対象機種 EC-R6□W / R7□W / RR6□W / RR7□W
- 説明** シール部品をNBR(ニトリルゴム)製からFKM(フッ素ゴム)製に、アクチュエーターケーブル被覆をPVC(ポリ塩化ビニル)製からFKM(フッ素ゴム)製に変更します。ケーブル長はACF2:2m、ACF5:5mとなります。

RCON-EC接続仕様 ※TMD2およびPNオプションとは同時選択できません(ACRオプションは電源2系統仕様を含む)

- 型式 ACR** 対象機種 全機種
- 説明** R-unit経由でフィールドネットワーク接続するときに選択するオプションです。
※当オプション選択で電源が2系統になり、入出力仕様がNPNに固定されるため、TMD2、PNオプションとの同時選択はできません。

ブレーキ

- 型式 B** 対象機種 全機種
- 説明** アクチュエーターを垂直で使用する場合に、電源OFFまたはサーボOFF時にスライダまたはロッドが落下して取付け物等を破損しないための保持機構です。また、ロータリーを横立て、または垂直姿勢で使用する場合、電源OFFまたはサーボOFF時に、取付け物の自重で出力軸が意図せず回転し、取付け物が破損しないための保持機構です。

エアシリンダー互換取付けプレート

- 型式 CS** 対象機種 EC-WS10 / WS12 / DWS10 / DWS12
- 説明** ロッドレスエアシリンダーの一部機種と取付けの互換性を持たせるためのプレートです。スライダ側とベース側にプレートを取付けることで、それぞれエアシリンダーのスライダの高さと位置を合わせることができます。
※組付け出荷ではありませんので、お客様にて取付けを行ってください。
(注1)CSを選択した場合、可搬質量が1kg低下します。
(注2)垂直、横立て、天吊り設置はできません。

EC-WS10/DWS10
単品型式 ベース側:EC-CSB-WS10-(ストローク)(材質 アルミ)
スライダ側:EC-CSS-WS10(材質 炭素鋼, ニッケルメッキ)

◆プレート以外の付属品
・六角穴付きボルト(スライダ取付け用):M5×10(4個) ・平行ピン:φ5×8 B種 h7(2個)
・六角穴付きボルト(ベース取付け用):M5×35(下表の個数) ・四角ナット:□8×4 M5(下表の個数)

ストローク(mm)	50 ~ 100	150 ~ 300	350 ~ 500
個数	4個	6個	8個

◆ストローク別質量表(プレート増加分)

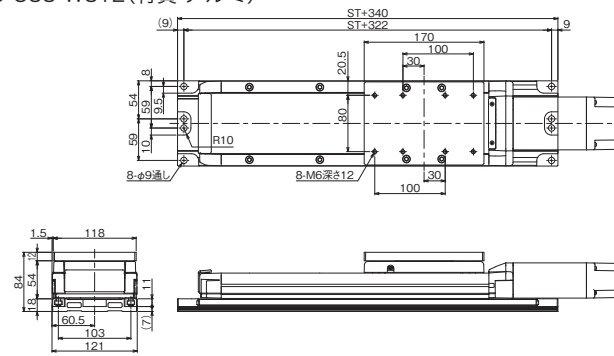
ストローク(mm)	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
質量増加分(kg)	2.1	2.2	2.4	2.6	2.8	2.9	3.1	3.3	3.4	3.6

◆ストローク別価格(標準価格)

ストローク(mm)	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
エアシリンダー互換取付けプレート	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
単品	ベース側	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	スライダ側	—	—	—	—	—	—	—	—	—

EC-WS12/DWS12

単品型式 ベース側:EC-CSB-WS12-(ストローク)(材質 アルミ)
 スライダー側:EC-CSS-WS12(材質 アルミ)



◆プレート以外の付属品

- 六角穴付きボルト(スライダー取付け用):M6×15 (4個) ・平行ピン:φ6×10 B種 h7 (2個)
- 六角穴付きボルト(ベース取付け用):M6×40 (下表の個数) ・四角ナット:□10×5 M6 (下表の個数)

ストローク(mm)	50~100	150~300	350~500	550~700	750~800
個数	4個	6個	8個	10個	12個

◆ストローク別質量表(プレート増加分)

ストローク(mm)	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
質量増加分(kg)	2.2	2.5	2.7	2.9	3.1	3.3	3.5	3.8	4.0	4.2	4.4	4.6	4.8	5.1	5.3	5.5

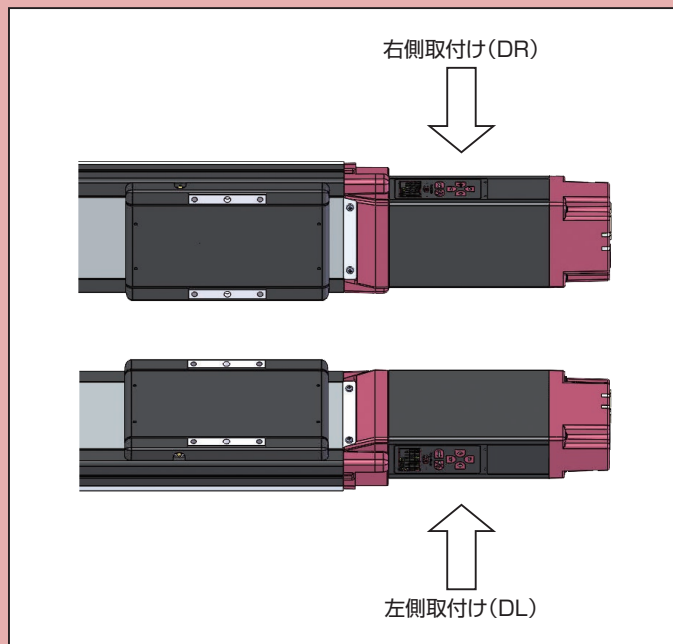
◆ストローク別価格(標準価格)

ストローク(mm)	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
エアシリンダー	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
互換取付けプレート	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
単品	ベース側	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
	スライダー側	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-

デジタルスピコン取付け方向

型式 DL / DR 対象機種 EC-WS10 / WS12 / DWS10 / DWS12

説明 デジタルスピコン付きタイプのデジタルスピコンの取付け向きを指定する記号です。
 モーター側から見て左側がDL、右側がDRとなります。必ずいずれかの記号を型式にご記入ください。



吊り金具

型式 EB 対象機種 EC-S15X

説明 アクチュエーターの設置時、アクチュエーターを吊り上げるために使用する吊り金具とアイボルトのセットです。
 ※詳細は取扱説明書をご確認ください。

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロード/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

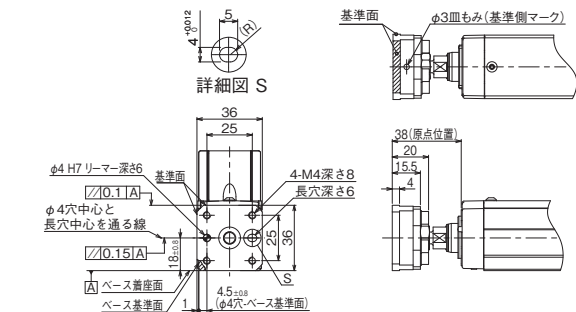
オプション

先端アダプター(フランジ)

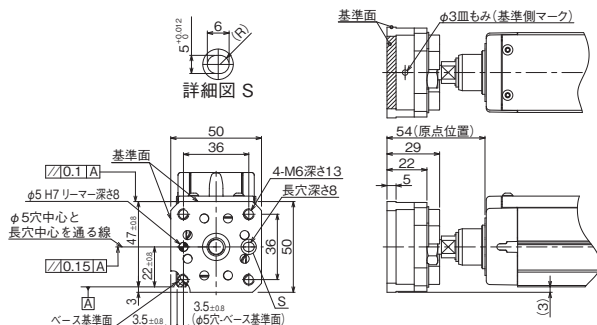
型式 **FFA** 対象機種 EC-RR / DRR 全機種

説明 ロッド先端にシグ等をボルト4本で取付けるためのアダプターです。

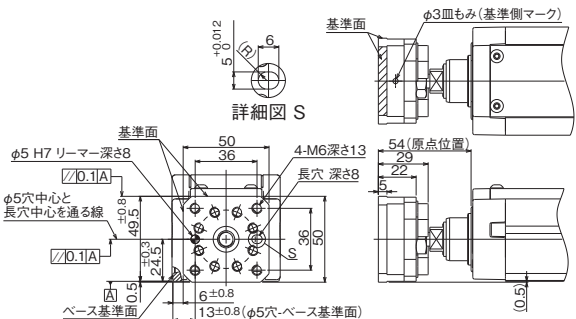
EC-RR3 / RR3□R / DRR3 / DRR3□R
 単品型式 EC-FFA-RR3 (単品質量:0.06kg / 材質:ステンレス・アルミ)



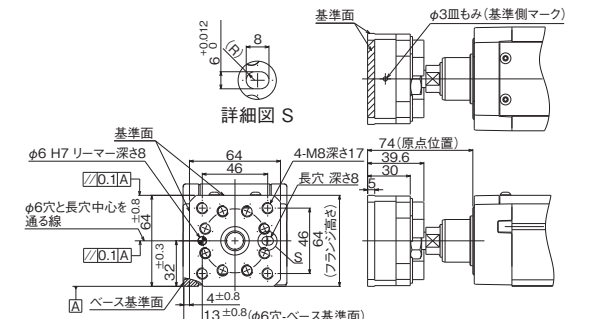
EC-RR4 / RR4□R / DRR4 / DRR4□R
 単品型式 EC-FFA-RR6 (単品質量:0.16kg / 材質:ステンレス・アルミ)



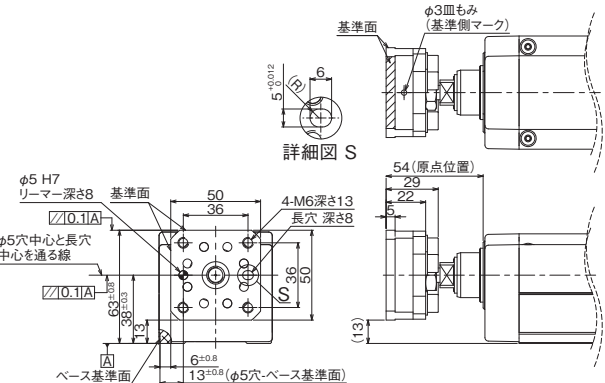
EC-RR6 / RR6□R / DRR6 / DRR6□R
 単品型式 EC-FFA-RR6 (単品質量:0.16kg / 材質:ステンレス・アルミ)



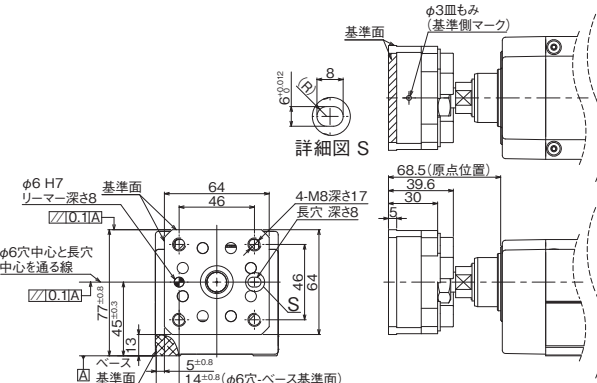
EC-RR7 / RR7□R / DRR7 / DRR7□R
 単品型式 EC-FFA-RR7 (単品質量:0.34kg / 材質:ステンレス・アルミ)



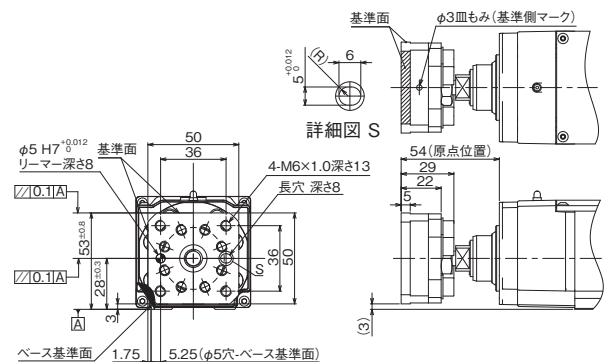
EC-RR6□AH / RR6□AHR / DRR6□AH / DRR6□AHR
 単品型式 EC-FFA-RR6 (単品質量:0.16kg / 材質:ステンレス・アルミ)



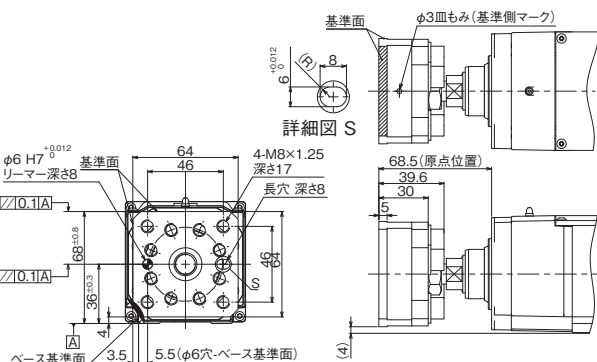
EC-RR7□AH / RR7□AHR / DRR7□AH / DRR7□AHR
 単品型式 EC-FFA-RR7 (単品質量:0.34kg / 材質:ステンレス・アルミ)



EC-RR6□W
 単品型式 EC-FFA-RR6 (単品質量:0.16kg / 材質:ステンレス・アルミ)



EC-RR7□W
 単品型式 EC-FFA-RR7 (単品質量:0.34kg / 材質:ステンレス・アルミ)

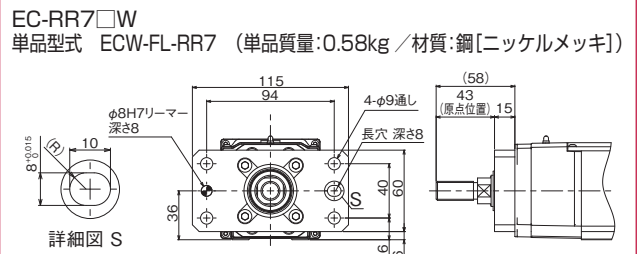
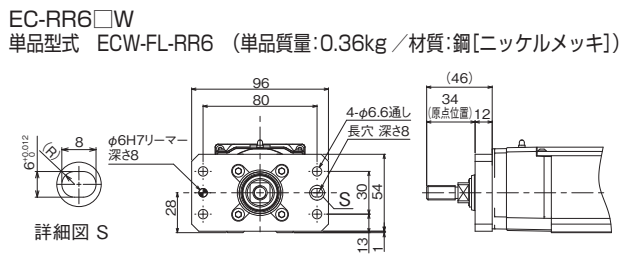
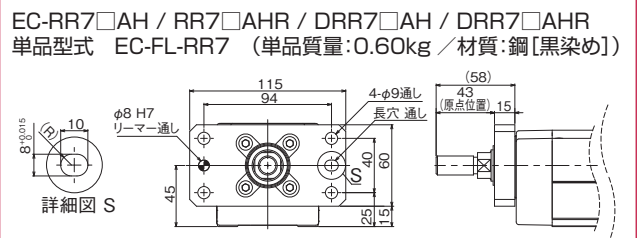
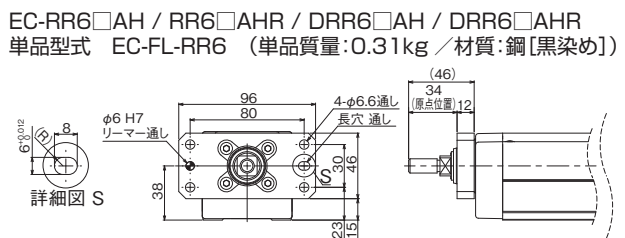
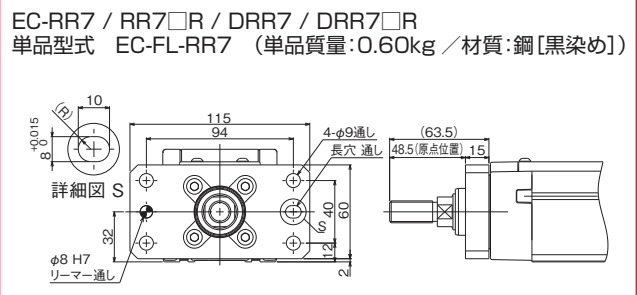
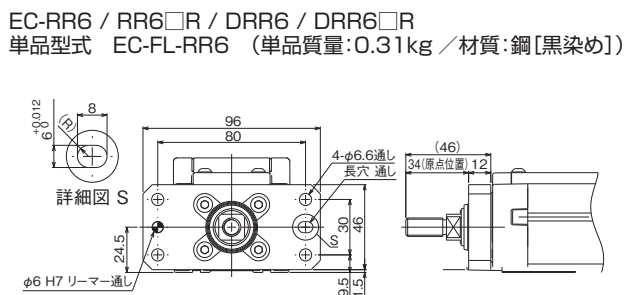
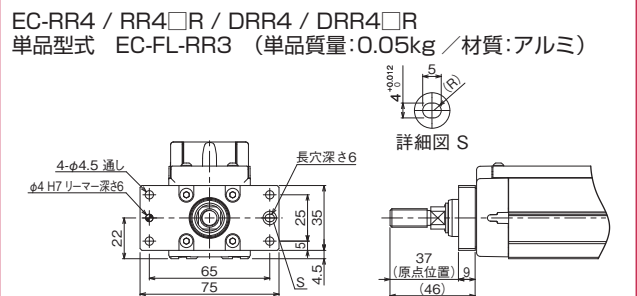
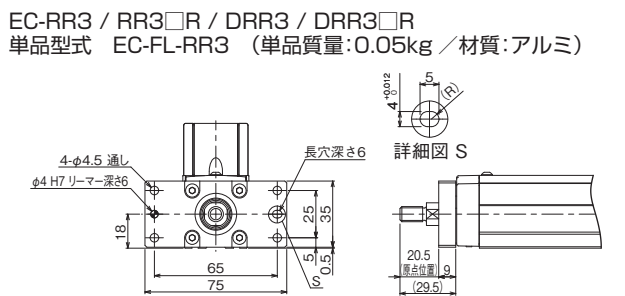
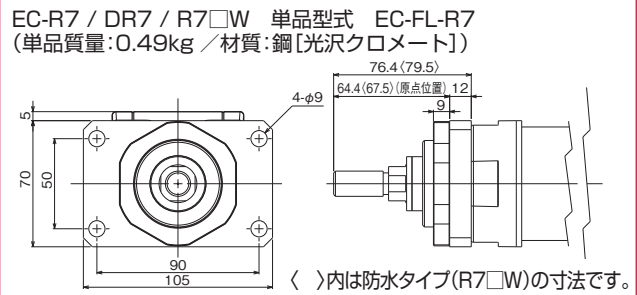
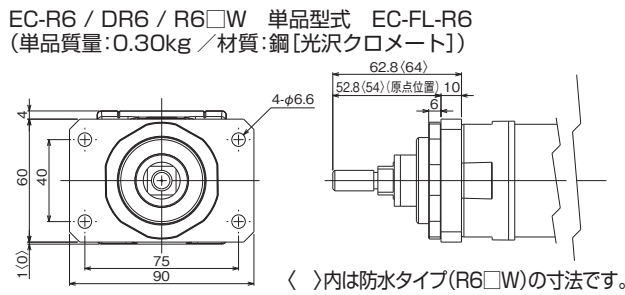


うれしい10のポイント
 アプリケーション事例
 選定
 カタログの
 見方
 注意事項
 アクチュエーター
 コントローラー
 内蔵
 制御関連機器
 スライダー
 ロッド/ラジアルシリンダー
 テーブル
 グリッパー
 ローター
 ストップャ
 クリーン
 防塵防滴
 オプション

フランジ(前)

型式 **FL** 対象機種 EC-R / RR / DR / DRR 全機種

説明 アクチュエーター本体側よりボルトで固定するための金具です。
 ※組付け出荷ではありませんので、図面を参考に取付けてください。
 ただし、先端アダプター(フランジ)「FFA」と合わせて選択した場合、フランジ前「FL」も組付けて出荷します。



うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

ケーブル固定金具(前側)

型式 **FST** 対象機種 **全機種**

説明 コネクター近くのケーブルを結束バンドで固定するための金具です。固定金具を取付けた状態でもティーチングポートへのアクセスが可能です。(ただし、ケーブル取出し方向がティーチングポート側の場合、干渉するためティーチングポートへアクセスできません)
※組付け出荷ではありませんので、図面を参考に取付けてください。
取付面Aでグリッパーを固定する場合は、ケーブル固定金具と共締めしてください。



EC-GRB8 単品型式 EC-FST-GRB8
(単品質量: 0.1kg/ 材質: ステンレス鋼)

◆固定金具以外の付属品
・フランジヘッド六角穴付きボルト(ステンレス): M4 × 6 (4個)
・結束バンド(1本)

EC-GRB10 / GRB13 単品型式 EC-FST-GRB1013
(単品質量: 0.11kg/ 材質: ステンレス鋼)

◆固定金具以外の付属品
・フランジヘッド六角穴付きボルト(ステンレス): M6 × 10 (4個)
・結束バンド(1本)

フット金具

型式 **FT** 対象機種 (S□AH / DS□AH / S□AHCR / DS□AHCR / RR□AH / DRR□AHを除く) S / R / RR / DS / DR / DRR 全機種

説明 アクチュエーター本体を上側よりボルトで固定するための金具です。
※組付け出荷ではありませんので、図面を参考に取付けてください。
<>内はデジタルスピコン付きの寸法です。

EC-S3 / DS3 単品型式 EC-FT-SRR3(2個1セット)
(材質: アルミ)

EC-S4 / DS4 単品型式 EC-FT-SRR4(2個1セット)
(材質: アルミ)

EC-S3□R / DS3□R 単品型式 EC-FT-SRR3(2個1セット)
(材質: アルミ)

EC-S4□R / DS4□R 単品型式 EC-FT-SRR4(2個1セット)
(材質: アルミ)

EC-S6 / DS6 単品型式 EC-FTSB
(材質:鋼[スチーム処理])

EC-S7 / DS7 単品型式 EC-FTSB
(材質:鋼[スチーム処理])

EC-S6□R / DS6□R 単品型式 EC-FT-SRR6R
(材質:アルミ)

ST	数量
50 ~ 300	2
350 ~ 400	3

EC-S7□R / DS7□R 単品型式 EC-FT-SRR7R
(材質:アルミ)

ST	数量
50 ~ 300	2
350 ~ 500	3

EC-S6□AHR / DS6□AHR 単品型式 EC-FT-SRR6R
(材質:アルミ)

モーター左折返し時寸法

ST	数量
50 ~ 300	2
350 ~ 550	3
600 ~ 800	4

モーター右折返し時寸法

EC-S7□AHR / DS7□AHR 単品型式 EC-FT-SRR7R
(材質:アルミ)

モーター左折返し時寸法

ST	数量
50 ~ 300	2
350 ~ 550	3
600 ~ 800	4

モーター右折返し時寸法

EC-R6 / DR6 / R6□W
単品型式 EC-FT-R6 (材質:アルミ・鋼[光沢クロメート])

※[]内は防塵防滴仕様の寸法です。

EC-R7 / DR7 / R7□W
単品型式 EC-FT-R7 (材質:アルミ・鋼[光沢クロメート])

※[]内は防塵防滴仕様の寸法です。

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクセサリ
アタッチメント

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

EC-RR3 / DRR3
単品型式 EC-FT-SRR3(2個1セット)
(材質:アルミ)

EC-RR4 / DRR4
単品型式 EC-FT-SRR4(2個1セット)
(材質:アルミ)

EC-RR3□R / DRR3□R
単品型式 EC-FT-SRR3(2個1セット)
(材質:アルミ)

EC-RR4□R / DRR4□R
単品型式 EC-FT-SRR4(2個1セット)
(材質:アルミ)

EC-RR6 / DRR6
単品型式 EC-FTSB (材質:鋼[スチーム処理])

EC-RR7 / DRR7
単品型式 EC-FTSB-02 (材質:鋼[スチーム処理])

EC-RR6□R / DRR6□R
単品型式 EC-FT-SRR6R (材質:アルミ)

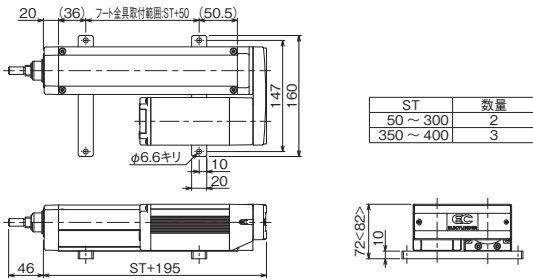
ST	数量
65 ~ 315	2

EC-RR7□R / DRR7□R
単品型式 EC-FT-SRR7R (材質:アルミ)

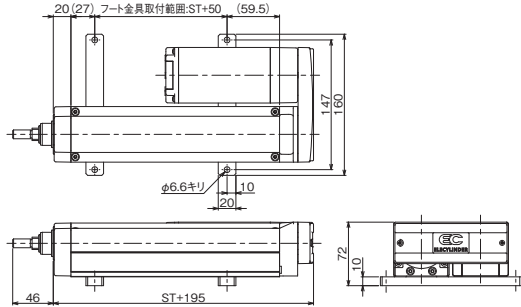
ST	数量
65 ~ 315	2

EC-RR6□AHR / DRR6□AHR
単品型式 EC-FT-SRR6R (材質:アルミ)

モーター左折返し時寸法

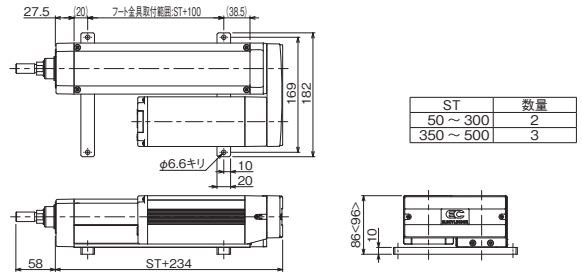


モーター右折返し時寸法

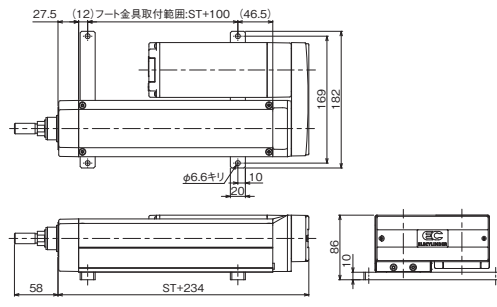


EC-RR7□AHR / DRR7□AHR
単品型式 EC-FT-SRR7R (材質:アルミ)

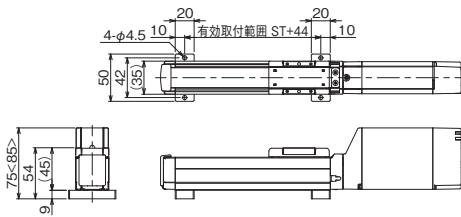
モーター左折返し時寸法



モーター右折返し時寸法

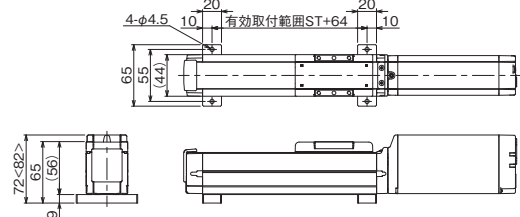


EC-S3□CR / DS3□CR 単品型式 EC-FT-SRR3(2個1セット)
(材質:アルミ)



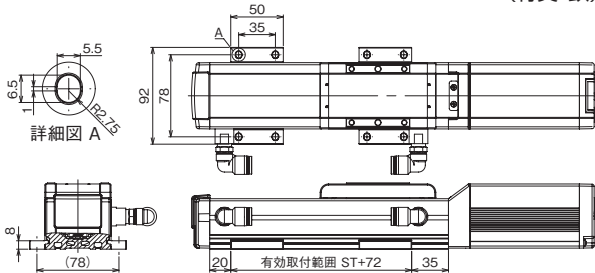
※継手位置につきましては、製品ページにてご確認ください。

EC-S4□CR / DS4□CR 単品型式 EC-FT-SRR4(2個1セット)
(材質:アルミ)

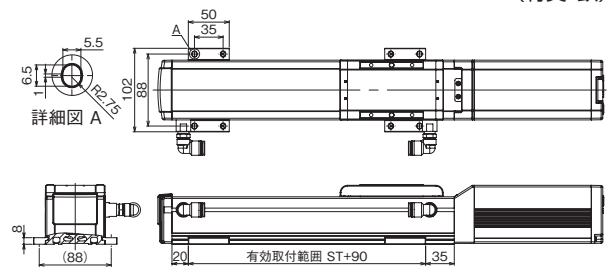


※継手位置につきましては、製品ページにてご確認ください。

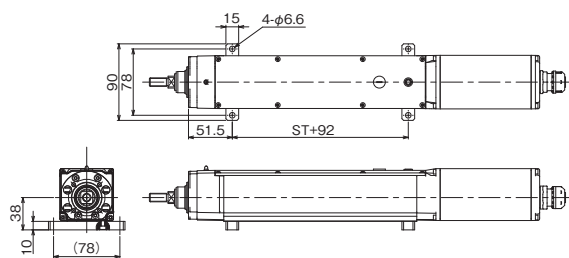
EC-S6□CR / DS6□CR 単品型式 EC-FTSB(4個1セット)
(材質:鉄)



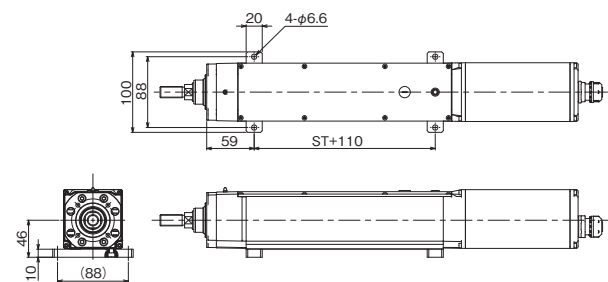
EC-S7□CR / DS7□CR 単品型式 EC-FTSB(4個1セット)
(材質:鉄)



EC-RR6□W
単品型式 ECW-FT-RR6 (材質:アルミ)



EC-RR7□W
単品型式 ECW-FT-RR7 (材質:アルミ)

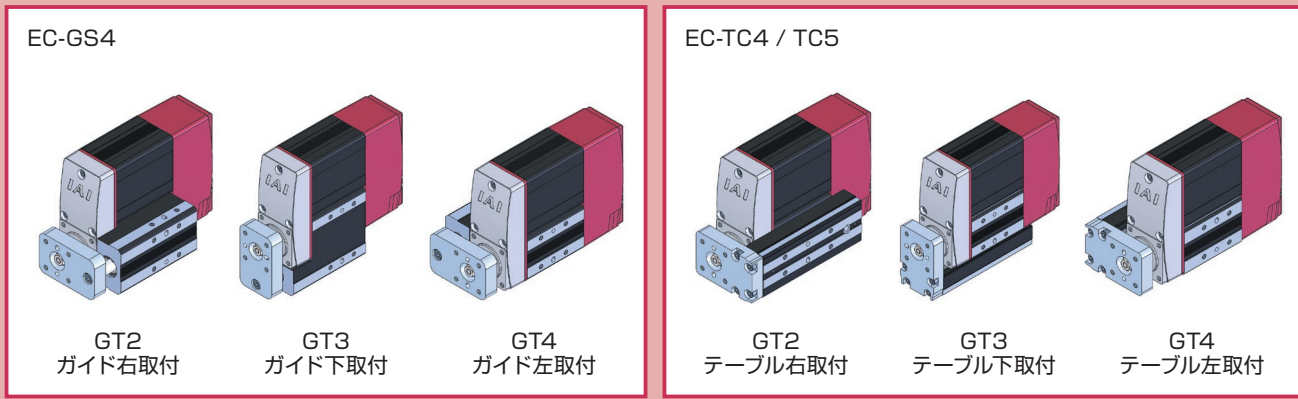


指定グリース塗布仕様

- 型式** **G1 / G5** **対象機種** G1 : EC-(D)S3 / (D)S4 / (D)S6 / (D)S7 / (D)S6□AH / (D)S7□AH
 G5 : (ロータリー、ストッパー、クリーンルーム仕様を除く)全機種
- 説明** アクチュエーターのボールねじ、リニアガイド、ロッド摺動面に塗るグリースを、G1はクリーン環境用低発塵グリース(クロダCグリース)に、G5は食品機械用グリース(ホホワイトアルコムグリース)に変更します。

ガイド取付け方向 / テーブル取付け方向

- 型式** **GT2 / GT3 / GT4** **対象機種** EC-GS4 / TC4 / TC5
- 説明** EC-GS4のガイドシャフトの位置および、EC-TC4のテーブルの位置を選択できます。必ずいずれかの記号を型式にご記入ください。

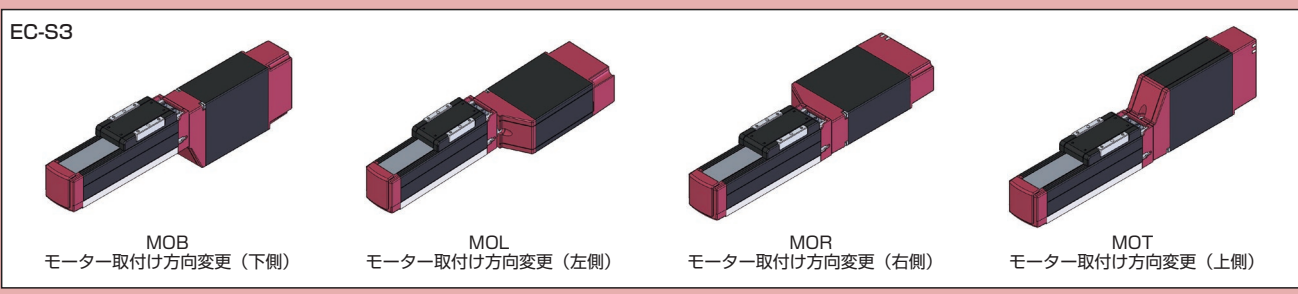


モーター折返し方向

- 型式** **ML / MR** **対象機種** モーター折返し仕様
- 説明** モーター折返しタイプのモーター折返し方向を指定する記号です。左側折返しがML(全機種)、右側折返しがMR(全機種)となります。

モーター取付け方向変更

- 型式** **MOB / MOL / MOR / MOT** **対象機種** EC-S3 / S4 / RR3 / RR4 / DS3 / DS4 / DRR3 / DRR4
- 説明** モーター取付け方向を、下側/左側/右側/上側の4方向から選択できます。
 ※必ずいずれかの記号を型式にご記入ください。

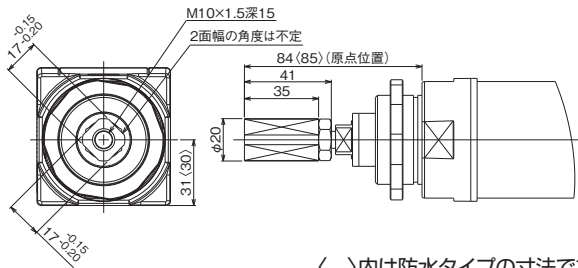


先端アダプター(雌ねじ)

型式 **NFA** 対象機種 EC-R / RR / DR / DRR 全機種

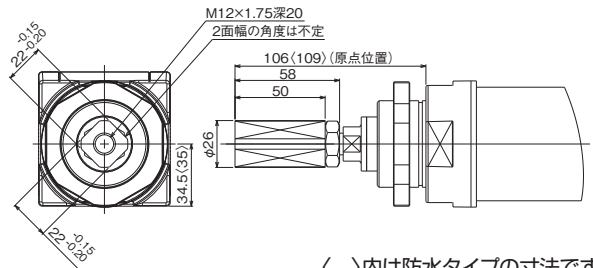
説明 ロッド先端にジグ等をボルト1本で取付けるためのアダプターです。

EC-R6 / DR6 / R6□W
単品型式 EC-NFA-R6 (単品質量:0.06kg / 材質:ステンレス)



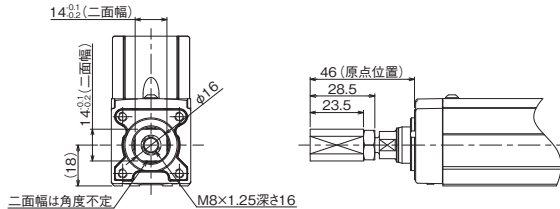
< >内は防水タイプの寸法です。

EC-R7 / DR7 / R7□W
単品型式 EC-NFA-R7 (単品質量:0.14kg / 材質:ステンレス)

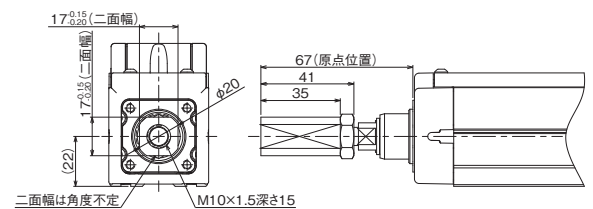


< >内は防水タイプの寸法です。

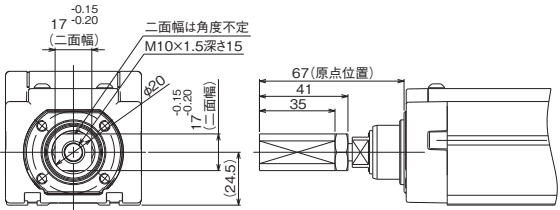
EC-RR3 / RR3□R / DRR3 / DRR3□R
単品型式 EC-NFA-RR3 (単品質量:0.03kg / 材質:ステンレス)



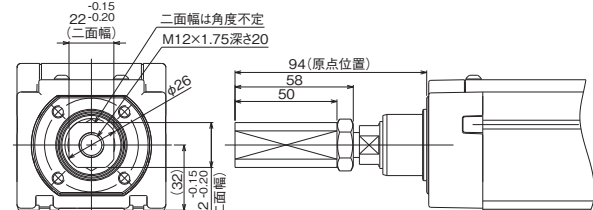
EC-RR4 / RR4□R / DRR4 / DRR4□R
単品型式 EC-NFA-R6 (単品質量:0.06kg / 材質:ステンレス)



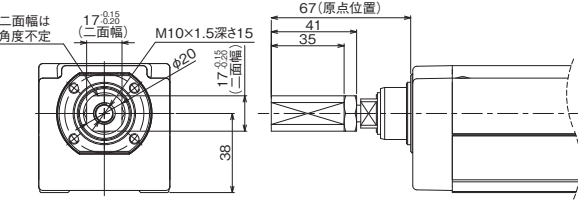
EC-RR6 / RR6□R / DRR6 / DRR6□R
単品型式 EC-NFA-R6 (単品質量:0.06kg / 材質:ステンレス)



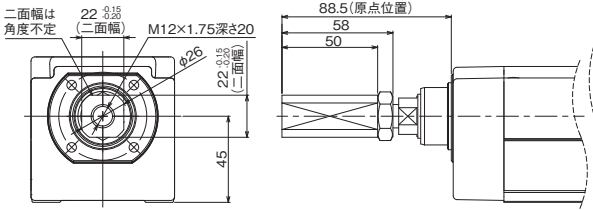
EC-RR7 / RR7□R / DRR7 / DRR7□R
単品型式 EC-NFA-R7 (単品質量:0.14kg / 材質:ステンレス)



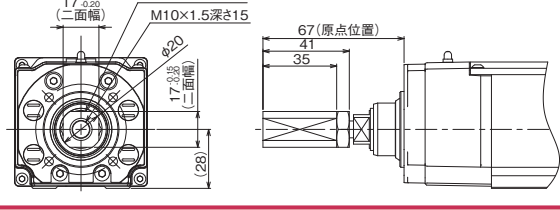
EC-RR6□AH / RR6□AHR / DRR6□AH / DRR6□AHR
単品型式 EC-NFA-R6 (単品質量:0.06kg / 材質:ステンレス)



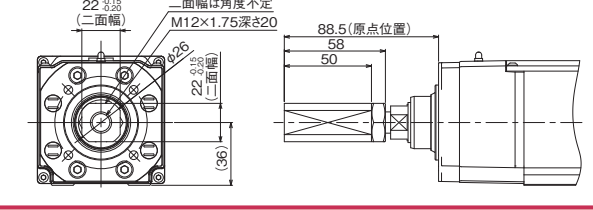
EC-RR7□AH / RR7□AHR / DRR7□AH / DRR7□AHR
単品型式 EC-NFA-R7 (単品質量:0.14kg / 材質:ステンレス)



EC-RR6□W 単品型式 EC-NFA-R6
(単品質量:0.06kg / 材質:ステンレス)



EC-RR7□W 単品型式 EC-NFA-R7
(単品質量:0.14kg / 材質:ステンレス)



うれしい10の
ポイント
アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

コントローラー

内蔵

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

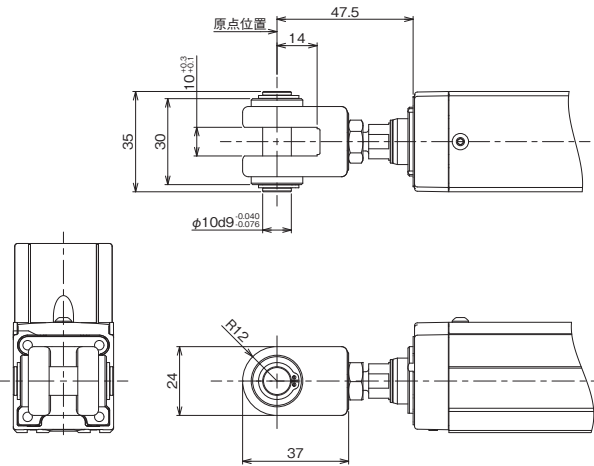
ナックルジョイント

型式 **NJ** 対象機種 EC-RR3 / RR4 / RR6 / RR7 / DRR3 / DRR4 / DRR6 / DRR7 全機種

説明 クレビスやトランシオン金具を使用する際、アクチュエーターのロッド先端の動きに自由度(回転)を持たせるための金具です。クレビス金具(QRもしくはQRPB)とセットでご使用ください。

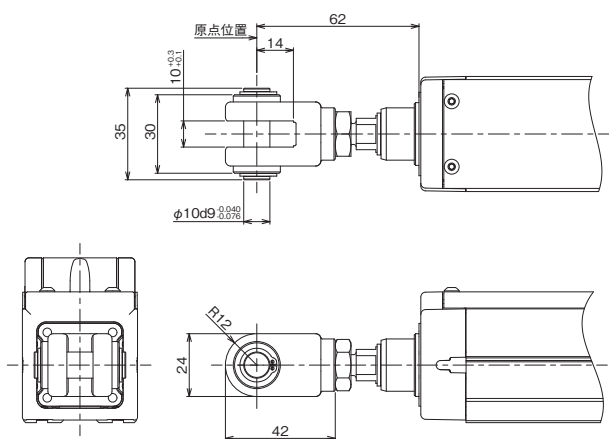
EC-RR3 / RR3□R / DRR3 / DRR3□R
単品型式 EC-NJ-RR3 (単品質量:0.13kg / 材質:ステンレス)

※組付け出荷ではありませんので、図面を参考に取付けてください。
調整基準は図面記載の平行度以内であることを推奨します。



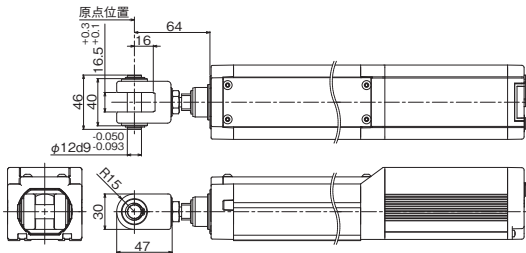
EC-RR4 / RR4□R / DRR4 / DRR4□R
単品型式 EC-NJ-RR3 (単品質量:0.14kg / 材質:ステンレス)

※組付け出荷ではありませんので、図面を参考に取付けてください。
調整基準は図面記載の平行度以内であることを推奨します。



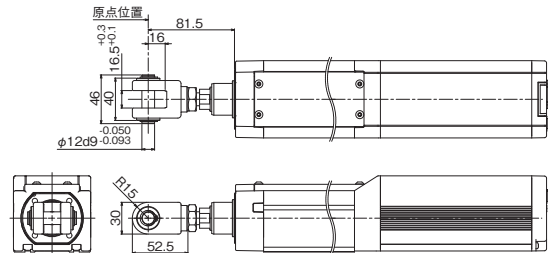
EC-RR6 / RR6□R / DRR6 / DRR6□R
単品型式 EC-NJ-RR6 (単品質量:0.27kg / 材質:ステンレス)

※組付け出荷ではありませんので、図面を参考に取付けてください。
調整基準は図面記載の平行度以内であることを推奨します。



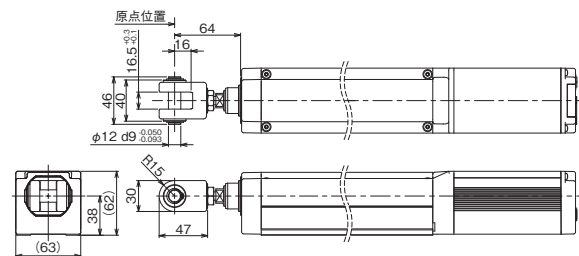
EC-RR7 / RR7□R / DRR7 / DRR7□R
単品型式 EC-NJ-RR7 (単品質量:0.28kg / 材質:ステンレス)

※組付け出荷ではありませんので、図面を参考に取付けてください。
調整基準は図面記載の平行度以内であることを推奨します。



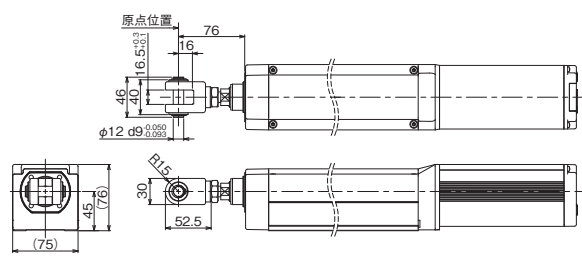
EC-RR6□AH / RR6□AHR / DRR6□AH / DRR6□AHR
単品型式 EC-NJ-RR6 (単品質量:0.27kg / 材質:ステンレス)

※組付け出荷ではありませんので、図面を参考に取付けてください。
調整基準は図面記載の平行度以内であることを推奨します。



EC-RR7□AH / RR7□AHR / DRR7□AH / DRR7□AHR
単品型式 EC-NJ-RR7 (単品質量:0.28kg / 材質:ステンレス)

※組付け出荷ではありませんので、図面を参考に取付けてください。
調整基準は図面記載の平行度以内であることを推奨します。

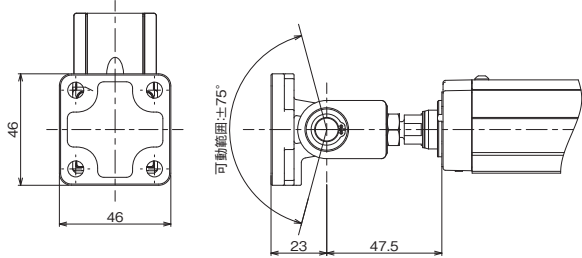


ナックルジョイント + 揺動受け金具

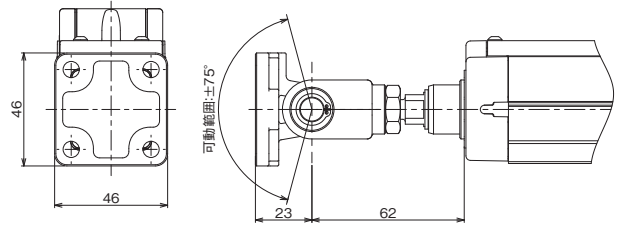
型式 NJPB **対象機種** EC-RR3 / RR4 / RR6 / RR7 / DRR3 / DRR4 / DRR6 / DRR7 全機種

説明 ナックルジョイントと揺動受け金具です。
クレビス金具(QRもしくはQRPB)とセットでご使用ください。

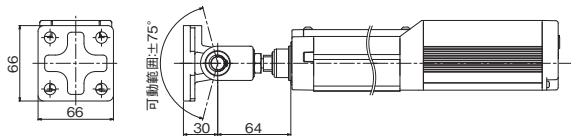
EC-RR3 / RR3□R / DRR3 / DRR3□R
単品型式 EC-NJPB-RR3 (単品質量:0.26kg / 材質:ステンレス)



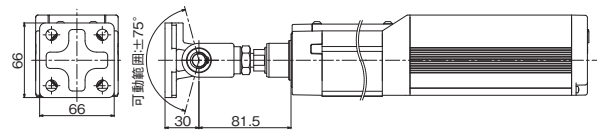
EC-RR7 / RR7□R / DRR7 / DRR7□R
単品型式 EC-NJPB-RR7 (単品質量:0.27kg / 材質:ステンレス)



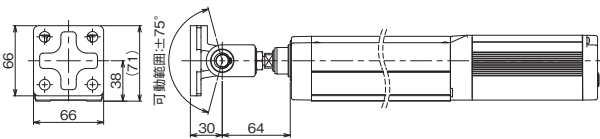
EC-RR6 / RR6□R / DRR6 / DRR6□R
単品型式 EC-NJPB-RR6 (単品質量:0.59kg / 材質:ステンレス)



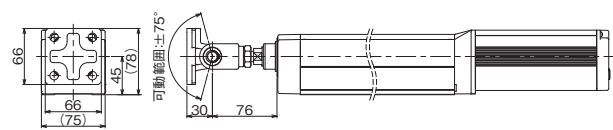
EC-RR7 / RR7□R / DRR7 / DRR7□R
単品型式 EC-NJPB-RR7 (単品質量:0.60kg / 材質:ステンレス)



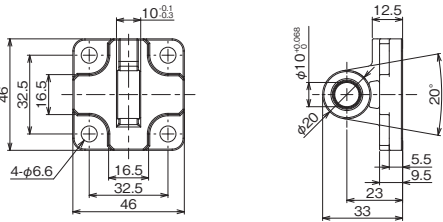
EC-RR6□AH / RR6□AHR / DRR6□AH / DRR6□AHR
単品型式 EC-NJPB-RR6 (単品質量:0.59kg / 材質:ステンレス)



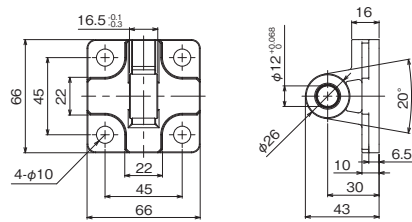
EC-RR7□AH / RR7□AHR / DRR7□AH / DRR7□AHR
単品型式 EC-NJPB-RR7 (単品質量:0.60kg / 材質:ステンレス)



揺動受け金具 取付け寸法
(D)RR3 / (D)RR4



揺動受け金具 取付け寸法
(D)RR6 / (D)RR7



原点逆仕様

型式 NM **対象機種** EC-RP4 / GS4 / GD4 / RP5 / GD5以外の機種

説明 通常原点位置は、モーター側に設定されていますが、装置のレイアウト等によって逆側にしたい場合は、オプションで原点方向を逆側に設定することができます。

PNP仕様 ※ACRオプションはNPN仕様のため、同時選択できません。

型式 PN **対象機種** 全機種

説明 ECシリーズでは、外部機器を接続するための入出力仕様が標準で、NPN仕様です。
このオプションを指定する事で、入出力仕様をPNP仕様にてできます。

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アフテユエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

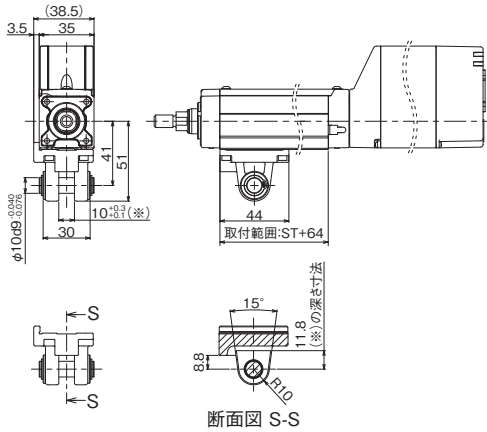
オプション

クレビス金具

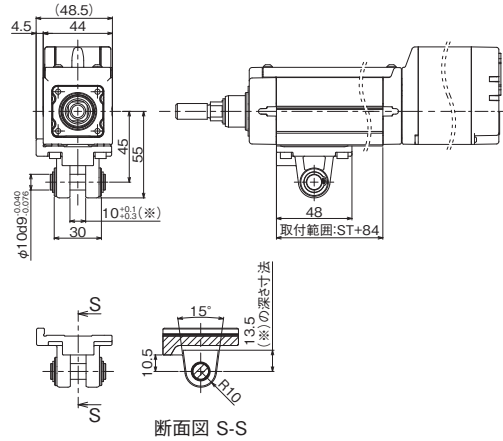
型式 QR 対象機種 EC-RR3 / RR4 / RR6 / RR7 / DRR3 / DRR4 / DRR6 / DRR7 全機種

説明 ロッド先端に取付けたものの動きがロッドの動作方向と異なる場合に、アクチュエーター本体を追従させるための金具です。ナックルジョイント(NJもしくはNJPB)とセットでご使用ください。

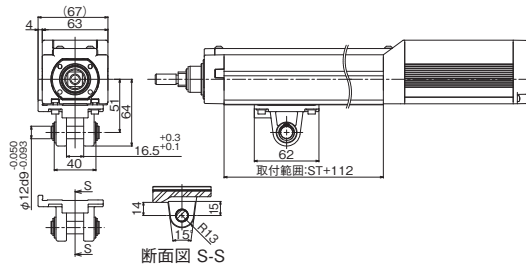
EC-RR3 / RR3□R / DRR3 / DRR3□R
 単品型式 EC-QR-RR3 (単品質量:0.19kg / 材質:ステンレス・鉄)
 ※組付け出荷ではありませんので、図面を参考に取付けてください。
 調整基準は図面記載の平行度以内であることを推奨します。



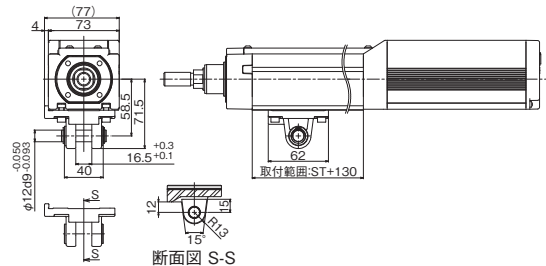
EC-RR4 / RR4□R / DRR4 / DRR4□R
 単品型式 EC-QR-RR4 (単品質量:0.21kg / 材質:ステンレス・鉄)
 ※組付け出荷ではありませんので、図面を参考に取付けてください。
 調整基準は図面記載の平行度以内であることを推奨します。



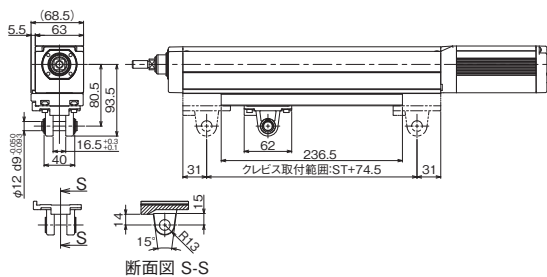
EC-RR6 / RR6□R / DRR6 / DRR6□R
 単品型式 EC-QR-RR6 (単品質量:0.35kg / 材質:ステンレス)
 ※組付け出荷ではありませんので、図面を参考に取付けてください。
 調整基準は図面記載の平行度以内であることを推奨します。



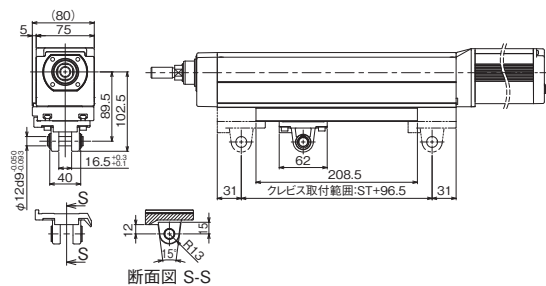
EC-RR7 / RR7□R / DRR7 / DRR7□R
 単品型式 EC-QR-RR7 (単品質量:0.44kg / 材質:ステンレス)
 ※組付け出荷ではありませんので、図面を参考に取付けてください。
 調整基準は図面記載の平行度以内であることを推奨します。



EC-RR6□AH / RR6□AHR / DRR6□AH / DRR6□AHR
 単品型式 ECH-QR-RR6 (単品質量:0.93kg / 材質:ステンレス・アルミ)
 ※組付け出荷ではありませんので、図面を参考に取付けてください。
 調整基準は図面記載の平行度以内であることを推奨します。



EC-RR7□AH / RR7□AHR / DRR7□AH / DRR7□AHR
 単品型式 ECH-QR-RR7 (単品質量:1.13kg / 材質:ステンレス・アルミ)
 ※組付け出荷ではありませんので、図面を参考に取付けてください。
 調整基準は図面記載の平行度以内であることを推奨します。

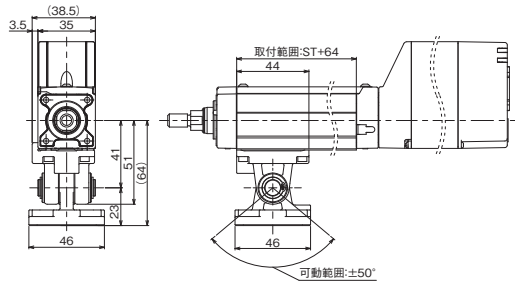


クレビス金具 + 揺動受け金具

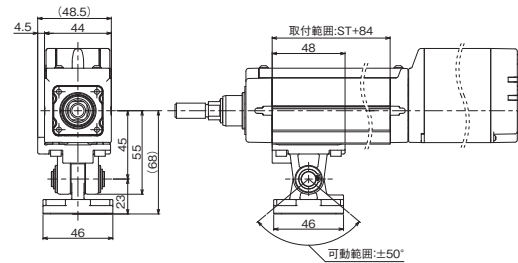
型式 QRPB **対象機種** EC-RR3 / RR4 / RR6 / RR7 / DRR3 / DRR4 / DRR6 / DRR7 全機種

説明 クレビスと揺動受け金具です。揺動受け金具の取付け方法はNJPBと同様です。ナックルジョイント(NJもしくはNJPB)とセットでご使用ください。

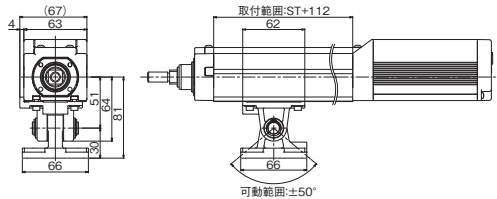
EC-RR3 / RR3□R / DRR3 / DRR3□R
 単品型式 EC-QRPB-RR3 (単品質量:0.32kg / 材質:ステンレス・鉄)



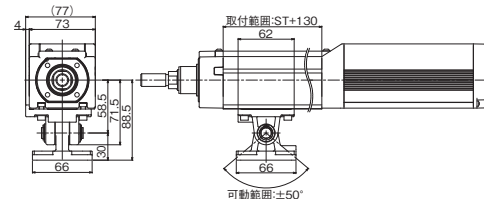
EC-RR4 / RR4□R / DRR4 / DRR4□R
 単品型式 EC-QRPB-RR4 (単品質量:0.34kg / 材質:ステンレス・鉄)



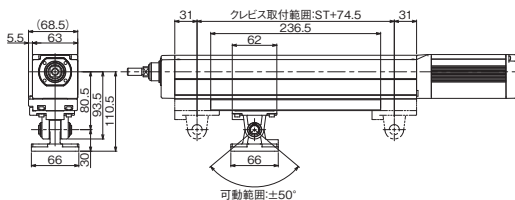
EC-RR6 / RR6□R / DRR6 / DRR6□R
 単品型式 EC-QRPB-RR6 (単品質量:0.67kg / 材質:ステンレス)



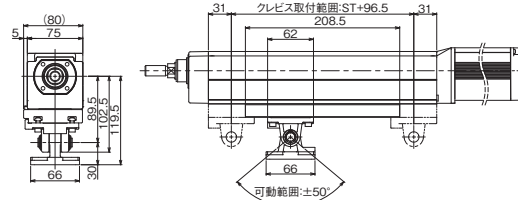
EC-RR7 / RR7□R / DRR7 / DRR7□R
 単品型式 EC-QRPB-RR7 (単品質量:0.76kg / 材質:ステンレス)



EC-RR6□AH / RR6□AHR / DRR6□AH / DRR6□AHR
 単品型式 ECH-QRPB-RR6 (単品質量:1.25kg / 材質:ステンレス・アルミ)



EC-RR7□AH / RR7□AHR / DRR7□AH / DRR7□AHR
 単品型式 ECH-QRPB-RR7 (単品質量:1.45kg / 材質:ステンレス・アルミ)



シャフトアダプター

型式 SA **対象機種** EC-RTC9 / RTC12

説明 回転部にジグ等を取付けるためのアダプターです。寸法の詳細は、各製品ページの寸法図をご確認ください。

EC-RTC9用 単品型式 EC-SA-RTC9
 (単品質量:0.06kg / 材質:鋼[ニッケルメッキ])
 慣性モーメント 0.006×10⁻³kg・m²

EC-RTC12用 単品型式 EC-SA-RTC12
 (単品質量:0.16kg / 材質:鋼[ニッケルメッキ])
 慣性モーメント 0.05×10⁻³kg・m²

フッ素ゴムシール仕様

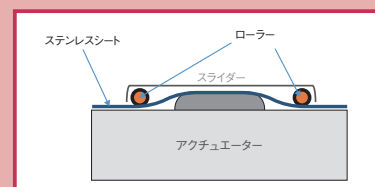
型式 SLF **対象機種** EC-R6□W / R7□W / RR6□W / RR7□W

説明 シール部品をNBR(ニトリルゴム)製からFKM(フッ素ゴム)製に変更します。

スライダ一部ローラー仕様

型式 SR **対象機種** EC-(D)S3(R) / (D)S4(R) / (D)S6(R) / (D)S7(R) / (D)S6□AH(R) / (D)S7□AH(R)

説明 標準のスライダータイプのスライダー構造を、クリーン対応仕様と同様のローラー構造に変更します。スライダー部ローラー仕様になると、スライダーカバーの外観はクリーン対応タイプと同じになります。



うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

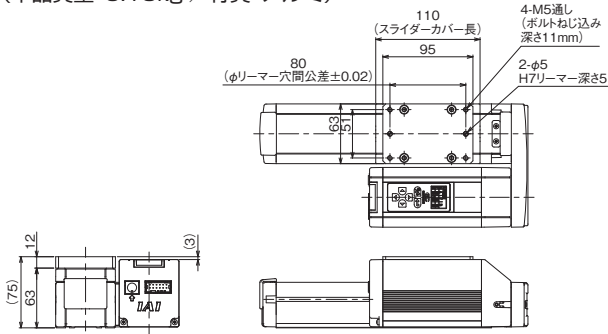
オプション

スライダースペーサー

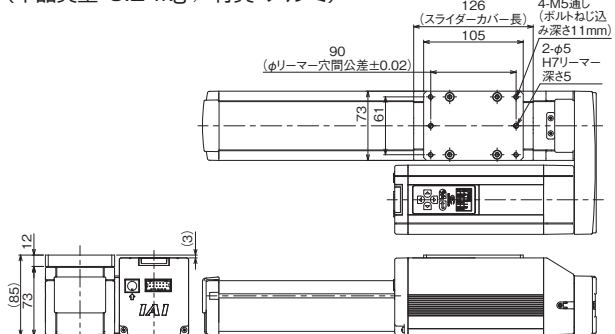
型式 SS 対象機種 DS6□R / DS7□R / DS6□AHR / DS7□AHR

説明 スライダー上面位置を、モーター高さ位置よりも上にするためのスペーサーです。

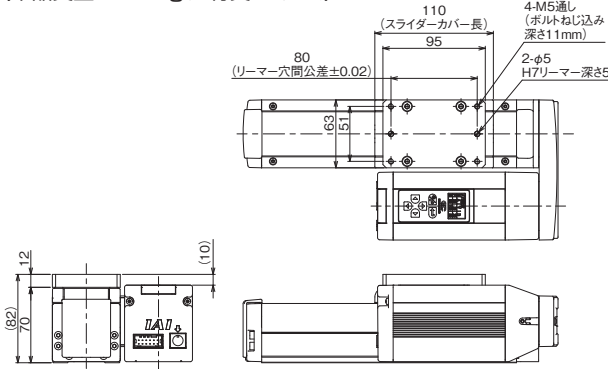
EC-DS6□R用 単品型式 EC-SS-DS6
(単品質量:0.19kg / 材質:アルミ)



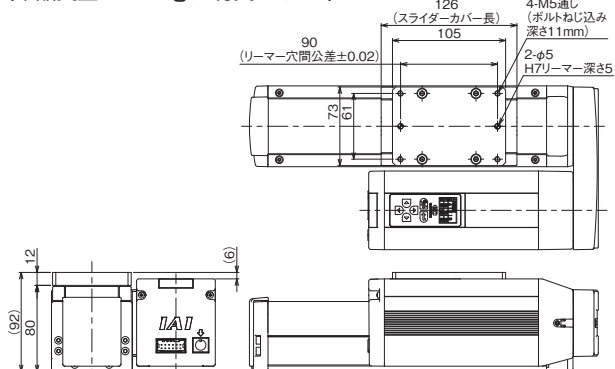
EC-DS7□R用 単品型式 EC-SS-DS7
(単品質量:0.24kg / 材質:アルミ)



EC-DS6□AHR用 単品型式 EC-SS-DS6
(単品質量:0.19kg / 材質:アルミ)



EC-DS7□AHR用 単品型式 EC-SS-DS7
(単品質量:0.19kg / 材質:アルミ)



テーブルアダプター

型式 TA 対象機種 EC-RTC9 / RTC12

説明 回転部にジグ等を取付けるためのアダプターです。寸法の詳細は、各製品ページの寸法図をご確認ください。

EC-RTC9用 単品型式 EC-TA-RTC9
(単品質量:0.08kg / 材質:アルミ)
慣性モーメント $0.04 \times 10^{-3} \text{kg} \cdot \text{m}^2$

EC-RTC12用 単品型式 EC-TA-RTC12
(単品質量:0.13kg / 材質:アルミ)
慣性モーメント $0.11 \times 10^{-3} \text{kg} \cdot \text{m}^2$

電源2系統仕様 ※ACRオプションとは同時に選択できません(RCON-EC接続仕様は電源2系統であるため)

型式 TMD2 対象機種 全機種

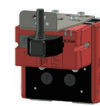
説明 アクチュエーターの動作停止入力がついたオプションです。アクチュエーターの駆動源のみを遮断したい場合は本オプションを選択してください。配線の詳細は2-394ページをご確認ください。EC-S10 / S10X / S13 / S13X / S15 / S15X では、アクチュエーターの動作停止入力がありますが、駆動源遮断は行われません。詳細は2-401ページをご確認ください。

ケーブル固定金具(上側)

型式 **TST** 対象機種 **全機種**

説明 コネクター近くのケーブルを結束バンドで固定するための金具です。固定金具を取付けた状態でもティーチングポートへのアクセスが可能です。
 ※4方向コネクターケーブル選択時のみ選択できます。
 ※組付け出荷ではありませんので、図面を参考に取付けてください。
 取付面Aでグリッパーを固定する場合は、ケーブル固定金具と共締めしてください。

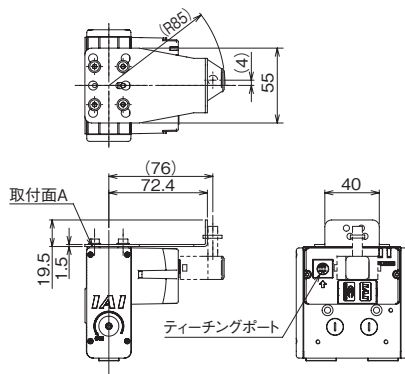
EC-GRB8



EC-GRB10
EC-GRB13

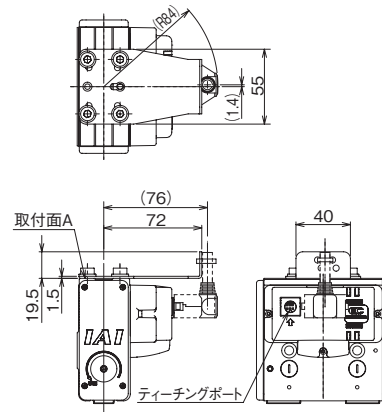


EC-GRB8 単品型式 EC-TST-GRB8
 (単品質量: 0.06kg/ 材質: ステンレス鋼)



◆固定金具以外の付属品
 ・フランジヘッド六角穴付きボルト(ステンレス): M4 × 6 (4個)
 ・結束バンド (1本)

EC-GRB10 / GRB13 単品型式 EC-TST-GRB1013
 (単品質量: 0.06kg/ 材質: ステンレス鋼)



◆固定金具以外の付属品
 ・フランジヘッド六角穴付きボルト(ステンレス): M6 × 10 (4個)
 ・結束バンド (1本)

吸引継ぎ手勝手違い

型式 **VR** 対象機種 **クリーン仕様 全機種**

説明 パキューム用継ぎ手は標準がモーター側から見て本体左側に設置されていますが、これを勝手違い側(右側)に変更するオプションです。

ダブルスライダー

型式 **W** 対象機種 **EC-(D)S6□(R) / (D)S7□(R) / (D)S6□AH(R) / (D)S7□AH(R)**

説明 ボールねじに接続されていないフリーのスライダーを追加するオプションです。スライダーをダブルにすることで、許容モーメントおよび張出し負荷長を大きくすることができます。

バッテリーレスアブソリュートエンコーダー仕様

型式 **WA** 対象機種 **(EC-GRB8 / S10 / S10X / S13 / S13X / S15 / S15Xを除く)全機種**

説明 ECシリーズは、標準でインクリメンタルエンコーダー仕様です。このオプションを指定する事で、バッテリーレスアブソリュートエンコーダーを搭載します。EC-GRB8はインクリメンタルエンコーダー専用機種のため選択できません。また、EC-S10 / S10X / S13 / S13X / S15 / S15X は、標準でバッテリーレスアブソリュートエンコーダーを搭載しているため、選択不要です。

無線通信仕様

型式 **WL** 対象機種 **全機種**

説明 無線通信に対応するためのオプションです。本オプションを指定する事で、ティーチングボックスTB-03と無線接続が可能になります。無線通信で、始点、終点、AVDの調整が可能です。

無線軸動作対応仕様

型式 **WL2** 対象機種 **全機種**

説明 WL2を指定する事で、WLの無線通信で行える操作(始点、終点、AVDの調整)の他、軸移動の動作テスト(前進端・後退端移動、ジョグ、インテング)が行えます。ただし、自動運転を行うための機能ではありません。無線接続での軸動作に関する注意事項は、2-436ページをご確認ください。(注)WLからWL2、WL2からWLへの変更はお客様では行えません。当社までご連絡ください。

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

オプション

コントローラー

内蔵コントローラー



REC



PSA-24



TB-03



TB-03E



内蔵コントローラー	パルスモーター搭載機種	2-391
	ACサーボモーター搭載機種	2-399
フィールドネットワーク接続ユニット	REC/RCON-EC	2-405
DC24V 電源	PSA-24/24L	2-429
タッチパネルティーチングボックス	TB-03	2-433
電源ユニット付きティーチングボックス	TB-03E/ TB-02E/ ADTB	2-437

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アフチユーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

パルス
モーター
搭載機種

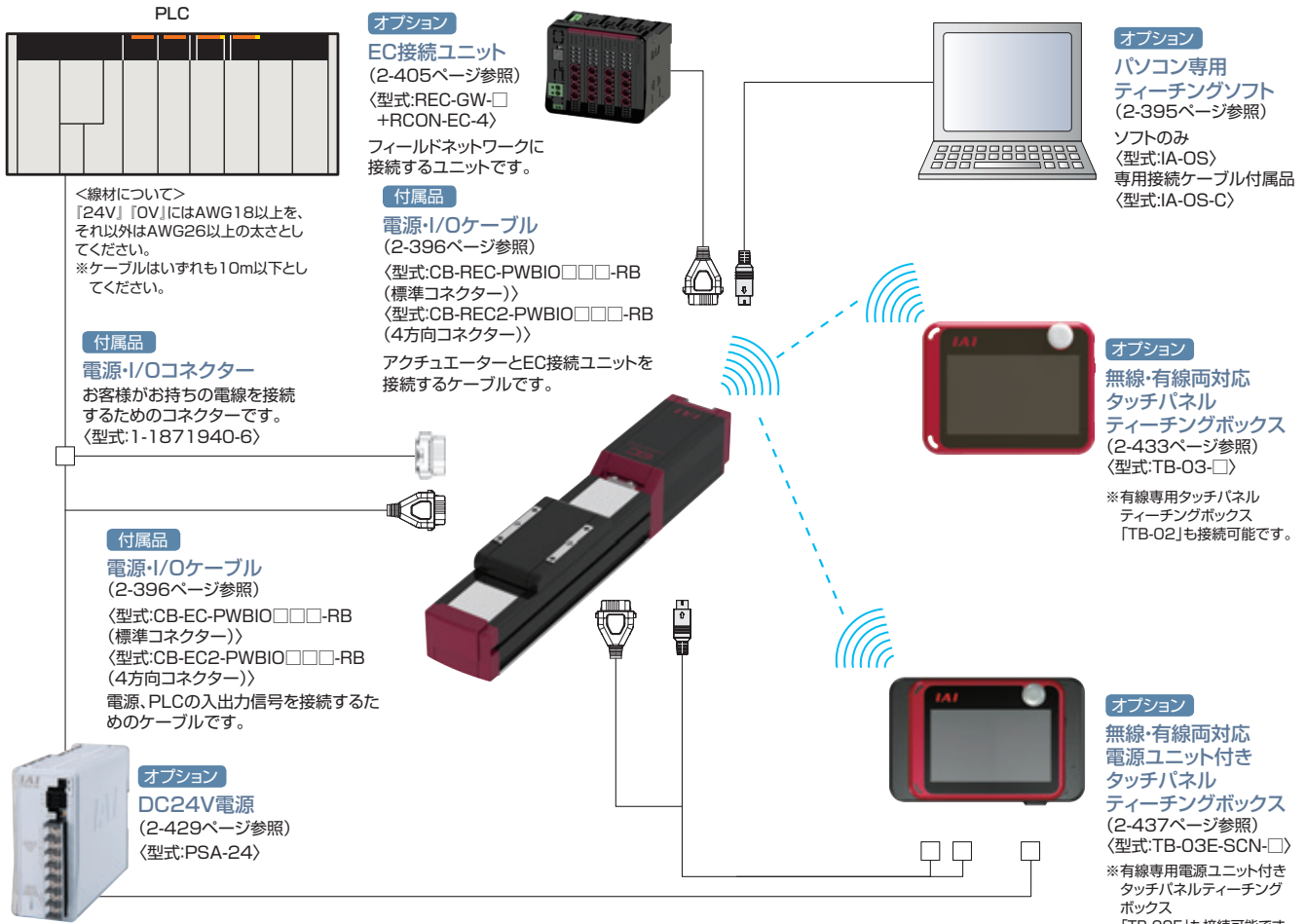
ACサーボ
モーター
搭載機種

EC コントローラー仕様 【パルスモーター搭載機種】

パルスモーター搭載エレシリンダー 内蔵コントローラー
(EC-S10(X)/ S13(X)/ S15(X) 以外の全機種)



システム構成図



付属品一覧

■電源・I/Oケーブル、コネクター

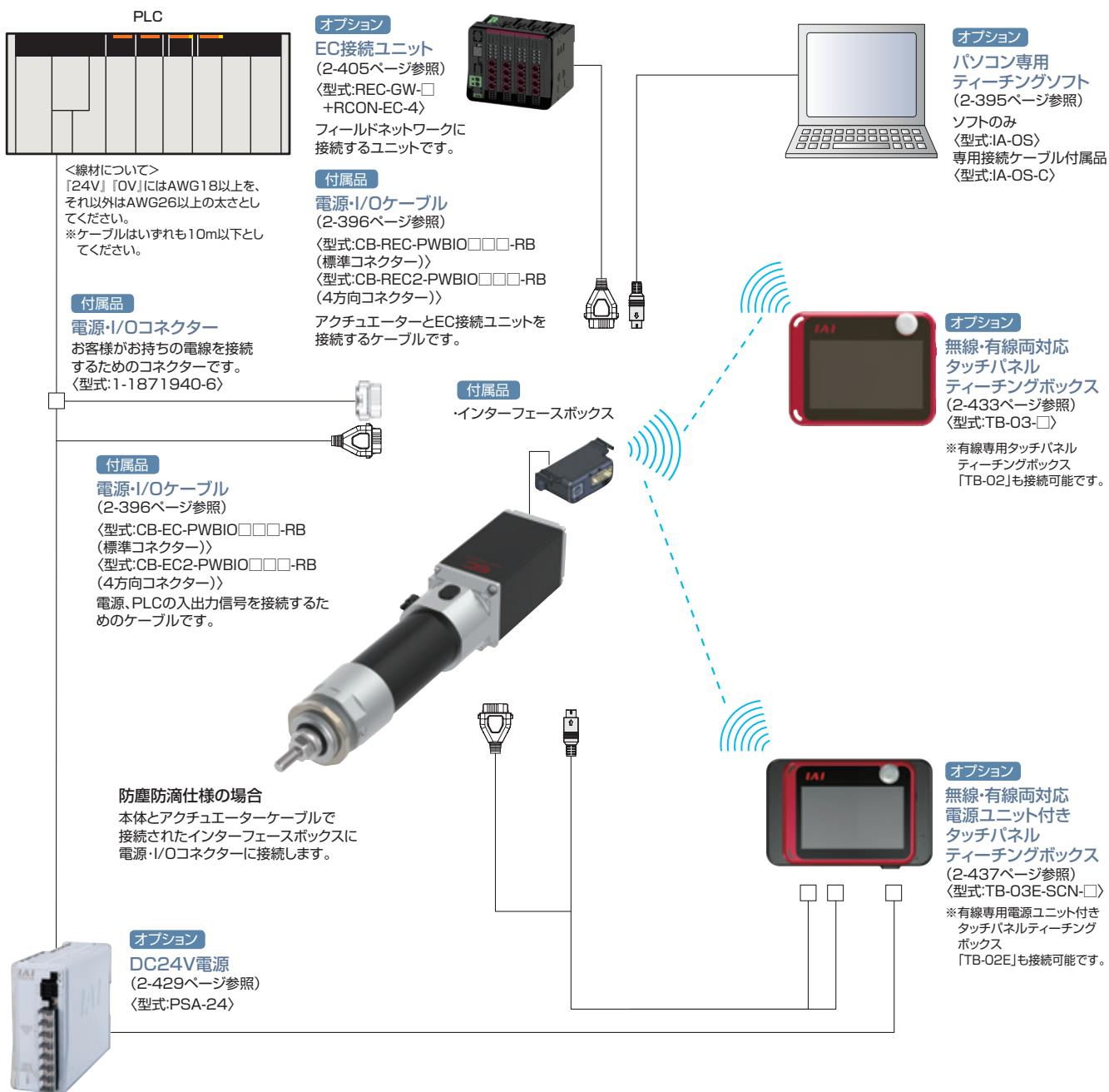
【標準コネクター】

製品分類		付属品
(アクチュエーター型式で選択した) 電源・I/Oケーブル長	RCON-EC接続仕様(ACR)の選択	
0	なし	電源・I/Oコネクター (1-1871940-6)
	あり	—
1～10	なし	電源・I/Oケーブル(CB-EC-PWBIO□□□-RB)
	あり	電源・I/Oケーブル(CB-REC-PWBIO□□□-RB)

【4方向コネクター】

製品分類		付属品
(アクチュエーター型式で選択した) 電源・I/Oケーブル長	RCON-EC接続仕様(ACR)の選択	
S1～S10	なし	電源・I/Oケーブル(CB-EC2-PWBIO□□□-RB)
	あり	電源・I/Oケーブル(CB-REC2-PWBIO□□□-RB)

システム構成図



うれしい10の
ポイント
アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

付属品一覧

■電源・I/Oケーブル、コネクター

【標準コネクター】

製品分類		付属品
(アクチュエーター型式で選択した) 電源・I/Oケーブル長	RCON-EC接続仕様(ACR)の選択	
0	なし	電源・I/Oコネクター (1-1871940-6)
	あり	—
1 ~ 10	なし	電源・I/Oケーブル(CB-EC-PWBIO□□□-RB)
	あり	電源・I/Oケーブル(CB-REC-PWBIO□□□-RB)

【4方向コネクター】

製品分類		付属品
(アクチュエーター型式で選択した) 電源・I/Oケーブル長	RCON-EC接続仕様(ACR)の選択	
S1 ~ S10	なし	電源・I/Oケーブル(CB-EC2-PWBIO□□□-RB)
	あり	電源・I/Oケーブル(CB-REC2-PWBIO□□□-RB)

パルス
モーター
搭載機種

ACサーボ
モーター
搭載機種

内蔵コントローラー

コントローラー基本仕様

仕様項目		仕様内容	
制御軸数		1軸	
電源電圧		DC24V ±10%	
電源容量 (制御電源0.3Aを含む)	GRB8	最大1A(省電力設定有効のみ)	
	RP4, GS4, GD4, TC4, TW4, GRB10/13, RTC9	最大2A(省電力設定有効のみ)	
	(D)S3(□CR), (D)RR3	最大2.2A(省電力設定有効のみ)	
	上記以外	省電力設定無効時 定格3.5A 最大4.2A 省電力設定有効時 最大2.2A	
ブレーキ解除電源		DC24V ±10%、200mA (外部ブレーキ解除を行う場合のみ)	
発熱量 (デューティー比100%時)	GRB8	2W	
	(D)S3(□CR), (D)RR3, RP4, GS4, GD4, TC4, TW4, GRB10/13, RTC9	5W	
	上記以外	8W	
突入電流(注1)	(D)S3(□CR), (D)RR3, RP4, GS4, GD4, TC4, TW4, GRB8/10/13, RTC9	2A	
	上記以外	8.3A(突入電流制限回路有り)	
瞬時停電耐性		max 500μs	
モーターサイズ		□20、□28、□35、□42、□56	
モーター定格電流	GRB8	0.4A	
	上記以外	1.2A	
モーター制御方式		弱め界磁型ベクトル制御	
対応エンコーダー		インクリメンタル(800pulse/rev)、バッテリーレスアブソリュートエンコーダー(800pulse/rev)	
SIO		RS485 1ch (Modbus プロトコル準拠)	
PIO	入力仕様	入力点数	3点(前進、後退、アラーム解除)
		入力電圧	DC24V ±10%
		入力電流	5mA/1回路
		漏洩電流	max 1mA/1点
		絶縁方式	非絶縁
	出力仕様	出力点数	3点(前進完了、後退完了、アラーム)
		出力電圧	DC24V ±10%
		出力電流	50mA/1点
		残留電圧	2V以下
		絶縁方式	非絶縁
データ設定、入力方法		パソコン専用ティーチングソフト、タッチパネルティーチングボックス、デジタルスピコン	
データ保持メモリー		ポジション、パラメーターを不揮発性メモリーへ保存(書き込み回数に制限はありません)	
LED表示	コントローラー状態表示	サーボON(緑点灯)/アラーム(赤点灯)/電源投入の初期化中(橙点灯)/軽故障アラーム(赤・緑交互点滅)/ティーチングからの操作: ティーチングからの停止(赤点灯)/サーボOFF(消灯)	
	無線状態表示	無線ハードウェア初期化中または、無線未接続または、TPポートからの接続中(消灯) 無線接続中(緑点滅)/無線ハードウェア異常(赤点滅)/電源投入の初期化中(橙点灯)	
予兆保全・予防保全		移動回数、走行距離が設定値を超えた場合および、過負荷警告時、LED(右側)が緑・赤交互点滅 ※あらかじめ設定した場合に限る	
使用周囲温度		0 ~ 40℃	
使用周囲湿度		85%RH以下(結露、凍結なきこと)	
使用周囲雰囲気		腐食性ガスなきこと、特に塵埃がひどくなきこと	
絶縁抵抗		DC500V 10MΩ	
感電保護機構		クラス1 基礎絶縁	
冷却方式		自然空冷	

(注1)突入電流は、電源投入後約5msの間流れます。(40℃の時) 突入電流値は、電源ラインのインピーダンスにより変わります。

電磁弁方式

エレシリンダーは、通常ダブルソレノイド方式となっています。
シングルソレノイド方式にする場合は、パラメーターNo.9「電磁弁方式選択」を変更してください。

<ご注意>

RCON-ECに接続して動作させる場合、シングルソレノイド方式では動作できません。

I/O仕様(入出力仕様)

I/O		入力部		出力部	
仕様	仕様	入力電圧	DC24V±10%	負荷電圧	DC24V±10%
		入力電流	5mA/1回路	最大負荷電流	50mA/1点
		ON/OFF電圧	ON電圧 MIN DC18V OFF電圧 MAX DC6V	残留電圧	2V以下
		漏れ電流	MAX 1mA/1点	漏れ電流	MAX 0.1mA/1点
絶縁方式		外部回路とは非絶縁		外部回路とは非絶縁	
I/O論理	NPN				
	PNP				

(注) 絶縁方式は非絶縁です。エレシリンダーと接続している外部機器(PLCなど)のグラウンドは、エレシリンダーのグラウンドと共通にしてください。

I/O信号配線図

I/O		標準仕様	電源2系統仕様 (オプション型式:TMD2)
電源・I/Oコネクタ		<p>0V A1 (予約) A2 後退完了 A3 前進完了 A4 アラーム出力 A5 (予約) A6</p> <p>B1 24V B2 プレーキ解除 B3 後退指令(注1) B4 前進指令(注1) B5 アラーム解除 B6 (予約)</p>	<p>TMD2仕様は駆動電源と制御電源が分離した仕様です。</p> <p>0V A1 (予約) A2 後退完了 A3 前進完了 A4 アラーム出力 A5 (予約) A6</p> <p>B1 24V(駆動) B2 プレーキ解除 B3 後退指令(注1) B4 前進指令(注1) B5 アラーム解除 B6 (予約)</p>
I/O論理	NPN	<p>0V 24V</p> <p>(注1)後退指令 B3 A3 後退完了 (注1)前進指令 B4 A4 前進完了 アラーム解除 B5 A5 アラーム出力</p>	<p>0V 24V</p> <p>(注1)後退指令 B3 A3 後退完了 (注1)前進指令 B4 A4 前進完了 アラーム解除 B5 A5 アラーム出力</p>
	PNP	<p>24V 0V</p> <p>24V プレーキ解除 B1 A1 0V プレーキ解除 B2 A2 0V (注1)後退指令 B3 A3 後退完了 (注1)前進指令 B4 A4 前進完了 アラーム解除 B5 A5 アラーム出力</p>	<p>24V 0V</p> <p>24V(駆動) B1 A1 0V プレーキ解除 B2 A2 0V (注1)後退指令 B3 A3 後退完了 (注1)前進指令 B4 A4 前進完了 アラーム解除 B5 A5 アラーム出力</p>

(注1) シングルソレノイド方式にした場合、B3は「前進/後退指令」、B4は未使用となります。

内蔵コントローラー

I/O信号表

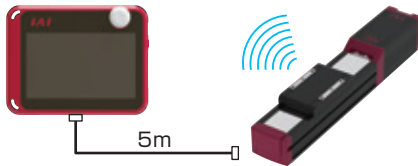
電源・I/Oコネクターのピンアサイン			
ピン番号	コネクタ銘版名称	信号略称	機能概要
B3 (注1)	後退	ST0	後退指令
B4 (注1)	前進	ST1	前進指令
B5	アラーム解除	RES	アラーム解除
A3	後退完了	LS0/PE0	後退完了/押付け完了
A4	前進完了	LS1/PE1	前進完了/押付け完了
A5	アラーム	*ALM	アラーム検出(b接点)
B2	ブレーキ解除	BKRLS	ブレーキの強制解除(ブレーキ付き仕様の場合)
B1 (注2)	24V	24V	24V入力
A1	0V	0V	0V入力
A2 (注2)	(24V)	(24V)	24V入力

(注1) シングルソレノイド方式にした場合、B3は「前進/後退」、B4は未使用となります。ただし、電源・I/Oコネクターの表示は、B3:後退、B4:前進のままです。
 (注2) 電源2系統仕様(TMD2)の場合、B1が24V(駆動)、A2が24V(制御)となります。

オプション

無線・有線両対応タッチパネルティーチングボックス

- 特長 無線接続に対応した教示装置です。始点・終点・AVDの入力や軸動作が無線接続が可能です。
- 型式 **TB-03-**□ (対応バージョンはHPをご確認ください。)
- 構成 無線もしくは有線接続



仕様

定格電圧	24V DC
消費電力	3.6W 以下 (150mA 以下)
使用周囲温度	0~40℃
使用周囲湿度	5%RH~85%RH (結露、凍結なきこと)
耐環境性	IPX0
質量	約485g (本体)+約175g (バッテリー)
充電方法	専用アダプター/コントローラーとの有線接続
無線接続	Bluetooth4.2 class2

パソコン専用ティーチングソフト(Windows専用)

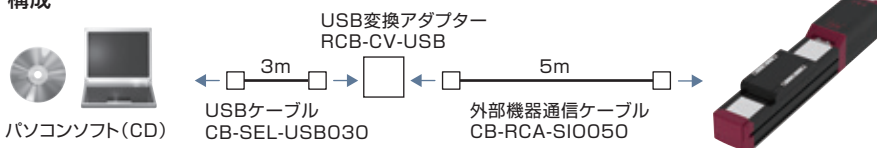
- 特長 ポジションの入力、試験運転、モニター機能等を備えた立上げ支援ソフトです。調整に必要な機能の充実により、立上げ時間短縮に貢献します。
- 型式 **IA-OS** (ソフトのみ、専用接続ケーブルをすでにお持ちの方向け)
(対応バージョンはHPをご確認ください。)

構成



- 型式 **IA-OS-C** (外部機器通信ケーブル+USB変換アダプター+USBケーブル付き)
(対応バージョンはHPをご確認ください。)

構成



メンテナンス部品

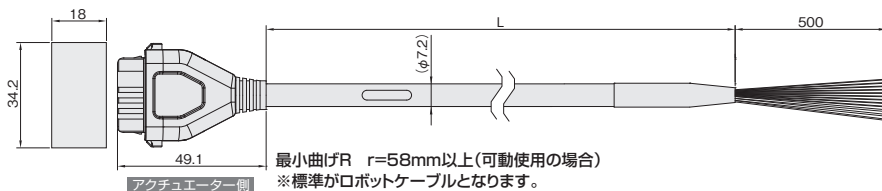
製品ご購入後、ケーブル交換などで手配が必要な場合は、下記型式をご参照ください。

■ケーブル対応表

ケーブル種類	ケーブル型式
電源・I/Oケーブル(ユーザー配線仕様)	CB-EC-PWBIO□□□-RB
電源・I/Oケーブル(ユーザー配線仕様、4方向コネクタ)	CB-EC2-PWBIO□□□-RB
電源・I/Oケーブル(RCON-EC接続仕様)	CB-REC-PWBIO□□□-RB
電源・I/Oケーブル(RCON-EC接続仕様、4方向コネクタ)	CB-REC2-PWBIO□□□-RB

型式 **CB-EC-PWBIO**□□□-RB

※□□□はケーブル長さ(L)を記入、例) 030=3m



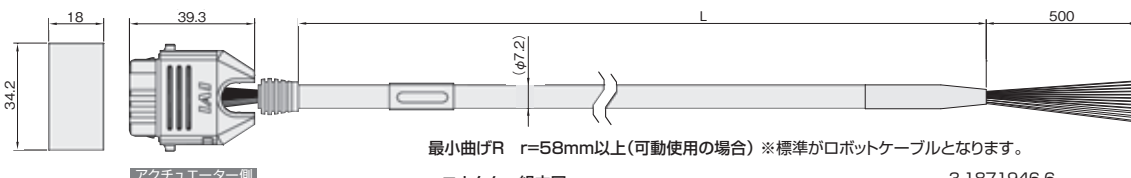
3-1871946-6

色	信号名	ピンNo.
黒(AWG18)	0V	A1
赤(AWG18)	24V	B1
水(AWG22)	(予約)(注1)	A2
橙(AWG26)	IN0	B3
黄(AWG26)	IN1	B4
緑(AWG26)	IN2	B5
桃(AWG26)	(予約)	B6
青(AWG26)	OUT0	A3
紫(AWG26)	OUT1	A4
灰(AWG26)	OUT2	A5
白(AWG26)	(予約)	A6
茶(AWG26)	BKRLS	B2

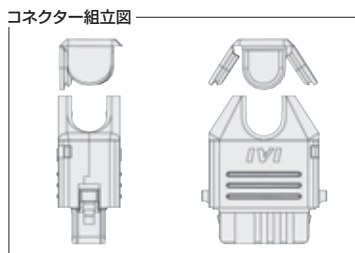
(注1) 電源2系統仕様(TMD2)選択時は24V(制御)になります。

型式 **CB-EC2-PWBIO**□□□-RB

※□□□はケーブル長さ(L)を記入、例) 030=3m



最小曲げR r=58mm以上(可動使用の場合) ※標準がロボットケーブルとなります。



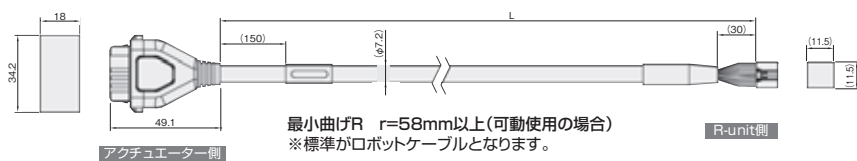
3-1871946-6

色	信号名	ピンNo.
黒(AWG18)	0V	A1
赤(AWG18)	24V	B1
水(AWG22)	(予約)(注1)	A2
橙(AWG26)	IN0	B3
黄(AWG26)	IN1	B4
緑(AWG26)	IN2	B5
桃(AWG26)	(予約)	B6
青(AWG26)	OUT0	A3
紫(AWG26)	OUT1	A4
灰(AWG26)	OUT2	A5
白(AWG26)	(予約)	A6
茶(AWG26)	BKRLS	B2

(注1) 電源2系統仕様(TMD2)選択時は24V(制御)になります。

型式 **CB-REC-PWBIO**□□□-RB

※□□□はケーブル長さ(L)を記入、最長 10m まで対応 例) 030=3m



最小曲げR r=58mm以上(可動使用の場合) ※標準がロボットケーブルとなります。

3-1871946-6

色	信号名	ピンNo.	ピンNo.	信号名	色
黒(AWG18)	0V	A1	2	0V	黒(AWG18)
赤(AWG18)	24V(MP)	B1	1	24V(MP)	赤(AWG18)
水(AWG22)	24V(CP)	A2	12	24V(CP)	水(AWG22)
橙(AWG26)	IN0	B3	7	OUT0	橙(AWG26)
黄(AWG26)	IN1	B4	8	OUT1	黄(AWG26)
緑(AWG26)	IN2	B5	9	OUT2	緑(AWG26)
黄緑(AWG26)	SD+	B6	6	SD+	黄緑(AWG26)
薄灰(AWG26)	SD-	A6	10	SD-	薄灰(AWG26)
青(AWG26)	OUT0	A3	3	IN0	青(AWG26)
紫(AWG26)	OUT1	A4	4	IN1	紫(AWG26)
灰(AWG26)	OUT2	A5	5	IN2	灰(AWG26)
白(AWG26)	(予約)	A6	11	BKRLS	茶(AWG26)
茶(AWG26)	BKRLS	B2	13	FG	緑(AWG26)

型式 **CB-REC2-PWBIO**□□□-RB

※□□□はケーブル長さ(L)を記入、最長 10m まで対応 例) 030=3m



最小曲げR r=58mm以上(可動使用の場合) ※標準がロボットケーブルとなります。

1-1871946-6

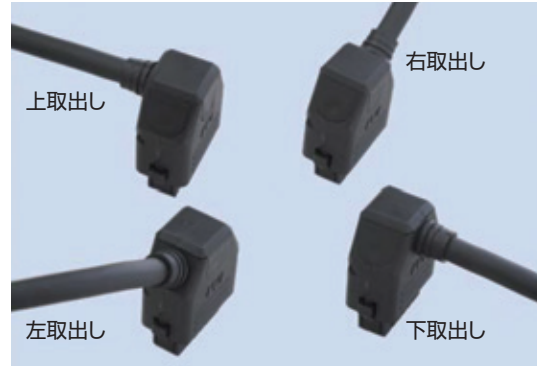
色	信号名	ピンNo.	ピンNo.	信号名	色
黒(AWG18)	0V	A1	2	0V	黒(AWG22)
赤(AWG18)	24V(MP)	B1	1	24V(MP)	赤(AWG22)
水(AWG22)	24V(CP)	A2	12	24V(CP)	水(AWG22)
橙(AWG26)	IN0	B3	7	OUT0	橙(AWG26)
黄(AWG26)	IN1	B4	8	OUT1	黄(AWG26)
緑(AWG26)	IN2	B5	9	OUT2	緑(AWG26)
黄緑(AWG26)	SD+	B6	6	SD+	黄緑(AWG26)
薄灰(AWG26)	SD-	A6	10	SD-	薄灰(AWG26)
青(AWG26)	OUT0	A3	3	IN0	青(AWG26)
紫(AWG26)	OUT1	A4	4	IN1	紫(AWG26)
灰(AWG26)	OUT2	A5	5	IN2	灰(AWG26)
白(AWG26)	(予約)	A6	11	BKRLS	茶(AWG26)
茶(AWG26)	BKRLS	B2	13	FG	緑(AWG26)

メンテナンス部品

■4方向コネクターケーブルについて

コネクターの方向を4方向に変えることができるケーブルです。
コネクターのケーブル配線は、電線I/OケーブルCB-EC-PWBIO□□□-RBと同じです。

型式: CB-EC2-PWBIO□□□-RB



取出し方向を4方向から自由に選択可能

- コネクターの反対側の配線は未処理となっています。
- ケーブル長は、最短で1m、最長で10mです。
1m単位で長さを指定できます。
- 型式例は以下のとおりです。

ケーブル長1m → CB-EC2-PWBIO010-RB
ケーブル長3m → CB-EC2-PWBIO030-RB
ケーブル長10m → CB-EC2-PWBIO100-RB

以下の手順で、お客様が所望の方向にコネクターを組立ててください。

- ① 蒲鉾形状の曲線部分から所望の方向の溝に沿って、スライドさせながら挿入してください。
- ② ケーブルを確実に挿入したことを確認し、フタのサイド2箇所を溝に沿って挿入してください。
- ③ 最後にフタの残り1箇所を押込んでください。



うれしい10のポイント

アプリケーション事例

選定

カタログの見方

注意事項

アクチエーター

内蔵コントローラー

制御関連機器

パルスモーター搭載機種

ACサーボモーター搭載機種

内蔵コントローラー

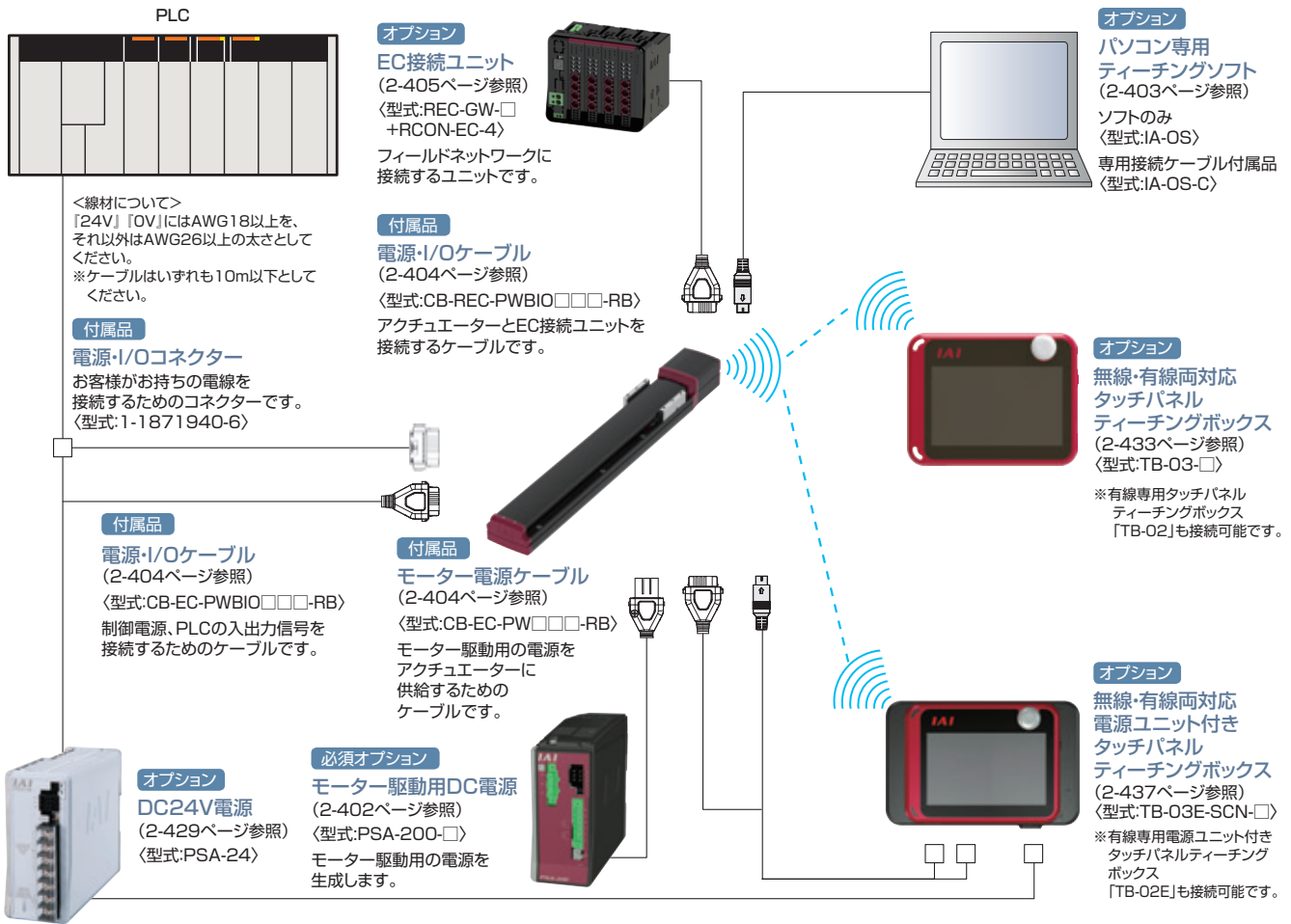
EC

コントローラー仕様【ACサーボモーター搭載機種】

ACサーボモーター搭載エレシリンダー 内蔵コントローラー
(EC-S10(X)/ S13(X)/ S15(X))



システム構成図



付属品一覧

■ 電源・I/Oケーブル

製品分類		付属品
(アクチュエーター型式で選択した) 電源・I/Oケーブル長	RCON-EC接続仕様(ACR)の選択	
0	なし	電源・I/Oコネクタ(1-1871940-6)
	あり	—
1～10	なし	電源・I/Oケーブル(CB-EC-PWBIO□□□-RB)
	あり	電源・I/Oケーブル(CB-REC-PWBIO□□□-RB)

■ モーター電源ケーブル

製品分類		付属品
(アクチュエーター型式で選択した) モーター電源ケーブル長	RCON-EC接続仕様(ACR)の選択	
0	なし	—
	あり	—
1～10	なし	モーター電源ケーブル(CB-EC-PW□□□-RB)
	あり	モーター電源ケーブル(CB-EC-PW□□□-RB)

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵
コントローラー

制御関連機器

パルス
モーター
搭載機種

ACサーボ
モーター
搭載機種

コントローラー基本仕様

仕様項目		仕様内容	
制御軸数		1軸	
モーター電源入力電圧		PSA-200より供給(DC280V typ)	
制御電源入力電圧		DC24V ±10%	
制御電源電流	制御	320mA	
	ティーチング(注1)	150mA	
	ブレーキ(注2)	S10(X) 220mA(過励磁なし) S13(X)、S15(X) 過励磁: 875mA、定常: 85mA	
制御電源容量	制御	7.6W	
	ティーチング(注1)	3.6W	
	ブレーキ(注2)	S10(X) 5.3W(過励磁なし) S13(X)、S15(X) 過励磁: 21.0W、定常: 2.0W	
突入電流		-	
瞬時停電耐性		max 500μs	
対応モーター W数		100W/200W/400W	
モーター制御方式		正弦波PWMベクトル電流制御	
対応エンコーダー		バッテリーレスアブソリュートエンコーダー(16384pulse/rev)	
SIO		RS485 1ch(Modbus プロトコル準拠)	
PIO	入力仕様	入力点数	3点(前進、後退、アラーム解除)
		入力電圧	DC24V ±10%
		入力電流	5mA/1回路
		漏洩電流	max 1mA/1点
		絶縁方式	非絶縁
	出力仕様	出力点数	3点(前進完了、後退完了、アラーム)
		出力電圧	DC24V ±10%
		出力電流	50mA/1点
	残留電圧	2V以下	
	絶縁方式	非絶縁	
データ設定、入力方法		パソコン専用ティーチングソフト、タッチパネルティーチングボックス	
データ保持メモリー		ポジション、パラメーターを不揮発性メモリーへ保存(書込み回数に制限はありません)	
LED表示	コントローラー状態表示(右)	サーボON(緑点灯)/アラーム(赤点灯)/電源投入の初期化中(橙点灯)/軽故障アラーム(緑点滅)/ティーチングからの操作: ティーチングからの停止(赤点灯)/サーボOFF(消灯)	
	モーター電源状態表示(中)	モーター電源ON(緑点灯)/モーター電源OFF(緑点滅)	
	無線状態表示(左)	無線ハードウェア初期化中または、無線未接続または、TPポートからの接続中(消灯) 無線接続中(緑点滅)/無線ハードウェア異常(赤点滅)/電源投入の初期化中(橙点灯)	
	充電状態表示(I/Oコネクタ横)	内部回路充電状態(赤点灯)/内部回路非充電状態(消灯) (注3)	
予兆保全・予防保全		移動回数、走行距離が設定値を超えた場合および、過負荷警告時、LED(右側)が緑点滅 ※あらかじめ設定した場合に限る	
使用周囲温度		0 ~ 40℃	
使用周囲湿度		85%RH以下(結露、凍結なきこと)	
使用周囲雰囲気		腐食性ガスなきこと、特に塵埃がひどくなきこと	
絶縁抵抗		DC500V 10MΩ	
感電保護機構		クラス1 基礎絶縁	
冷却方式		自然空冷	

(注1)ティーチングボックスを接続する場合に加算してください。

(注2)ブレーキ付きアクチュエーターを使用する場合に加算してください。

(注3)充電状態表示LED点灯中は、コントローラー内部に充電された状態です。感電防止のため、配線・点検作業は電源遮断後にLEDが消灯していることを確認してから行ってください。

電磁弁方式

エレシリンダーは、通常ダブルソレノイド方式となっています。
シングルソレノイド方式にする場合は、パラメーターNo.9「電磁弁方式選択」を変更してください。

<ご注意>

RCON-EC に接続して動作させる場合、シングルソレノイド方式では動作できません。

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

コントローラー
内蔵

制御関連機器

パルス
モーター
搭載機種

ACサーボ
モーター
搭載機種

内蔵コントローラー

I/O仕様(入出力仕様)

I/O		入力部		出力部	
仕様	入力電圧	DC24V±10%		負荷電圧	DC24V±10%
	入力電流	5mA/1回路		最大負荷電流	50mA/1点
	ON/OFF電圧	ON電圧 MIN DC18V OFF電圧 MAX DC6V		残留電圧	2V以下
	漏れ電流	MAX 1mA/1点		漏れ電流	MAX 0.1mA/1点
絶縁方式		外部回路とは非絶縁		外部回路とは非絶縁	
I/O論理	NPN				
	PNP				

(注) 絶縁方式は非絶縁です。エレシリンダーと接続している外部機器(PLCなど)のグラウンドは、エレシリンダーのグラウンドと共通にしてください。

I/O信号配線図

I/O		標準仕様	電源2系統仕様 (オプション型式:TMD2)
電源・I/Oコネクタ		<p>0V A1 (予約) A2 後退完了 A3 前進完了 A4 アラーム出力 A5 (予約) A6</p> <p>B1 24V B2 プレーキ解除 B3 後退指令(注1) B4 前進指令(注1) B5 アラーム解除 B6 (予約)</p>	<p>※TMD2仕様は、アクチュエーターの動作停止入力がありますが駆動源遮断は行われません。駆動源遮断を行う場合は、別途PSA-200のAC電源(L1、L2)を遮断する必要があります。</p> <p>0V A1 24V(制御) A2 後退完了 A3 前進完了 A4 アラーム出力 A5 (予約) A6</p> <p>B1 24V(停止)※ B2 プレーキ解除 B3 後退指令(注1) B4 前進指令(注1) B5 アラーム解除 B6 (予約)</p>
I/O論理	NPN	<p>0V 24V</p> <p>0V A1 B1 24V B2 プレーキ解除</p> <p>(注1)後退指令 B3 A3 後退完了 (注1)前進指令 B4 A4 前進完了</p> <p>アラーム解除 B5 A5 アラーム出力</p>	<p>0V 24V</p> <p>0V A1 B1 24V(停止)※ B2 プレーキ解除 A2 24V(制御)</p> <p>(注1)後退指令 B3 A3 後退完了 (注1)前進指令 B4 A4 前進完了</p> <p>アラーム解除 B5 A5 アラーム出力</p>
	PNP	<p>24V 0V</p> <p>24V B1 A1 0V B2 プレーキ解除</p> <p>(注1)後退指令 B3 A3 後退完了 (注1)前進指令 B4 A4 前進完了</p> <p>アラーム解除 B5 A5 アラーム出力</p>	<p>24V 0V</p> <p>※24V(停止) B1 A1 0V プレーキ解除 B2 24V(制御) A2</p> <p>(注1)後退指令 B3 A3 後退完了 (注1)前進指令 B4 A4 前進完了</p> <p>アラーム解除 B5 A5 アラーム出力</p>

(注1) シングルソレノイド方式にした場合、B3は「前進/後退指令」、B4は未使用となります。

I/O信号表

電源・I/Oコネクターのピンアサイン			
ピン番号	コネクタ銘版名称	信号略称	機能概要
B3 (注1)	後退	STO	後退指令
B4 (注2)	前進	ST1	前進指令
B5	アラーム解除	RES	アラーム解除
A3	後退完了	LSO	後退完了
A4	前進完了	LS1	前進完了
A5	アラーム	*ALM	アラーム検出(b接点)
B2	ブレーキ解除	BKRLS	ブレーキの強制解除(ブレーキ付き仕様の場合)
B1 (注2)	24V	24V	24V入力
A1	0V	0V	0V入力
A2 (注2)	(24V)	(24V)	24V入力

(注1) シングルノイズ方式にした場合、B3は「前進/後退」、B4は未使用となります。ただし、電源・I/Oコネクターの表示は、B3:後退、B4:前進のままです。
(注2) 電源2系統仕様(TMD2)の場合、B1が24V(停止)、A2が24V(制御)となります。

必須オプション

モーター駆動用DC電源

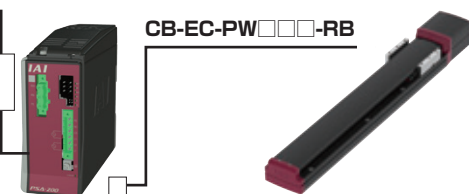
■ 特長 アクチュエーターのモーターに駆動用DC電源を供給するユニットです。1台で最大6軸分の電源供給が可能です。(最大接続W数の範囲内)

■ 型式 **PSA-200-1**
(入力電圧:単相AC100V 最大800W接続可能)
PSA-200-2
(入力電圧:単相AC200V 最大1600W接続可能)

■ 構成 モーター電源ケーブルで接続

主電源
単相AC100V
単相AC200V

※電源を接続する際は必ずノイズフィルターをご使用ください。

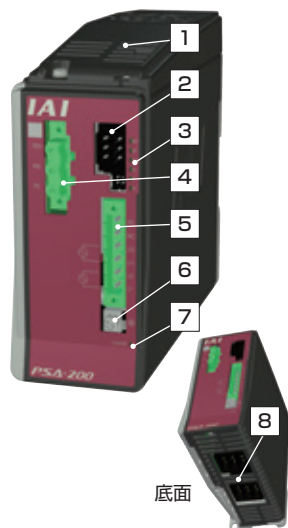


〈推奨機種〉
NF2010A-UP (メーカー:双信電機)
NAC-10-472 (メーカー:COSEL)

アクチュエーター搭載モーターW数

EC-S10/S10X	100W
EC-S13/S13X	200W
EC-S15/S15X	400W

■ 各部の名称



- 1 ファンユニット
- 2 状態出力コネクタ
- 3 状態表示LED
- 4 回生ユニット接続コネクタ
- 5 電源コネクタ
- 6 接地用端子
- 7 充電状態表示LED ※1
- 8 モーター電源コネクタ

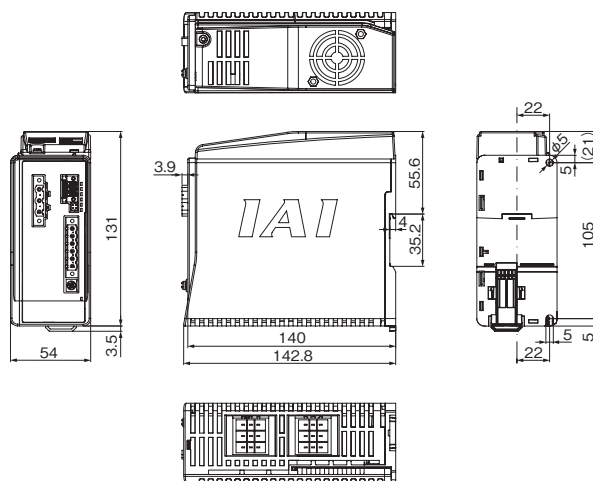
※1 充電状態表示LED点灯中は、PSA-200内部に充電された状態です。感電防止のため、配線・点検作業は電源遮断後にLEDが消灯していることを確認してから行ってください。

■ 仕様

電源入力電圧範囲	単相AC100V仕様:AC100~115V ±10% 単相AC200V仕様:AC200~230V ±10%
入力周波数範囲	50/60Hz ±5%
突入電流 (注1)	55℃ 制御電源:60A モーター電源:70A
出力電圧	DC280V typ
最大モーター接続W数	単相AC100V仕様:800W 単相AC200V仕様:1600W
最大駆動可能軸数	6軸
瞬時停電耐量	50Hz:20ms、60Hz:16ms
絶縁耐電圧	一次-FG間 AC1500V 1分間
絶縁抵抗	二次-FG間 DC500V 10MΩ以上
漏洩電流	合計3.1mA (推奨ノイズフィルター使用、6軸接続時)
感電保護機構	クラス1 基礎絶縁

(注1) 突入電流は電源投入後、約20msの間流れます。突入電流値は、電源ラインのインピーダンス、および内部素子温度(サーミスタ)により変わりますのでご注意ください。

■ 外形寸法図



うれしい10のポイント

アプリケーション事例

選定

カタログの見方

注意事項

アクチュエーター

内蔵コントローラー

制御関連機器

パルスモーター搭載機種

ACサーボモーター搭載機種

内蔵コントローラー

オプション

回生抵抗ユニット

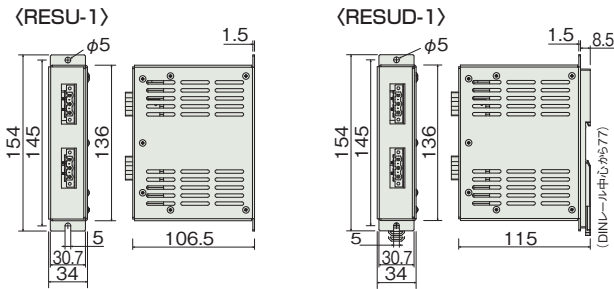
■ **特長** モーターが減速する際に発生する回生電流を熱に変換するユニットです。動作するアクチュエーターの合計W数をご算出の上、右記の「必要数の目安」をご参照いただき、回生抵抗が必要となる場合はご用意ください。

■ **型式** RESU-1 (標準仕様)/RESUD-1 (DINレール取付仕様)

仕様

型式	RESU-1	RESUD-1
本体質量	約0.4kg	
内蔵回生抵抗値	235Ω 80W	
本体取付方法	ネジ固定	DINレール固定
付属ケーブル	CB-ST-REU010	

外形寸法図



必要数の目安

アクチュエーター搭載モーターW数

EC-S10/S10X	100W
EC-S13/S13X	200W
EC-S15/S15X	400W



ワット数 (合計)	水平								
	0	200	400	600	800	1000	1200	1400	1600
0	0	0	0	0	0	0	1	1	1
200	0	1	1	1	1	1	1	1	-
400	1	1	1	1	2	2	2	-	-
600	1	1	2	2	2	2	-	-	-
800	1	2	2	2	2	-	-	-	-
1000	2	2	2	2	-	-	-	-	-
1200	2	2	3	-	-	-	-	-	-
1400	2	3	-	-	-	-	-	-	-
1600	3	-	-	-	-	-	-	-	-

〈ご注意〉

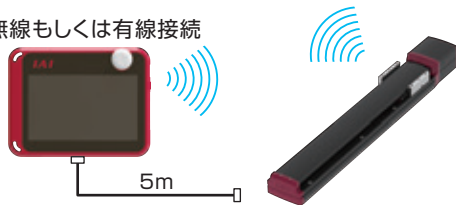
- 上記表は、定格加減速度・定格負荷・1000mm ストロークをアクチュエーターの動作デューティー比50%で往復運転を行った場合の目安です。
- 回生エネルギーはコントローラー内部でも吸収しますが、許容を超える場合は、推定回生放電電力過剰アラームが発生しますので、外部に回生抵抗ユニットを追加接続してください。
動作デューティーが50%よりも高い場合や、垂直設置で負荷が大きい場合は、上記表に示した以上の回生抵抗ユニットが必要になります。
なお、接続可能な回生抵抗ユニットの最大数は5個です。
5台以上の接続は故障の原因となりますので絶対におやめください。
- 動作条件に合った最適な個数を求めたい場合は、カリキュレーターソフトをご利用ください。

無線・有線両対応タッチパネルティーチングボックス

■ **特長** 無線接続に対応した教示装置です。始点・終点・AVDの入力や軸動作が無線接続で可能です。

■ **型式** TB-03-□ (対応バージョンはHPをご確認ください。)

■ **構成** 無線もしくは有線接続



仕様

定格電圧	24V DC
消費電力	3.6W 以下 (150mA 以下)
使用周囲温度	0~40℃
使用周囲湿度	20~85%RH (ただし結露なきこと)
耐環境性	IPX0
質量	約485g (本体)+約175g (バッテリー)
充電方法	専用アダプター/コントローラーとの有線接続
無線接続	Bluetooth4.2 class2

パソコン専用ティーチングソフト (Windows専用)

■ **特長** ポジションの入力、試験運転、モニター機能等を備えた立上げ支援ソフトです。調整に必要な機能の充実により、立上げ時間短縮に貢献します。

■ **型式** IA-OS (ソフトのみ、専用接続ケーブルをすでにお持ちの方向け)

(対応バージョンはHPをご確認ください。)

構成



(お持ちの専用接続ケーブル)

パソコンソフト (CD)



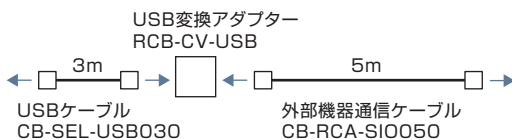
対応Windows : 7/10



■ **型式** IA-OS-C (外部機器通信ケーブル+USB変換アダプター+USBケーブル付き)

(対応バージョンはHPをご確認ください。)

構成



パソコンソフト (CD)



メンテナンス部品

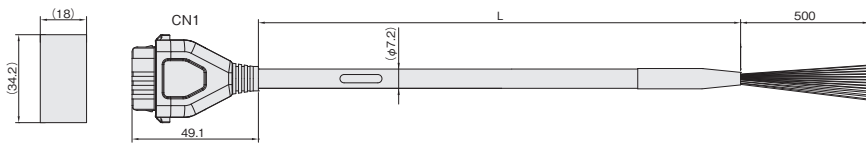
製品ご購入後、ケーブル交換等で手配が必要な場合は、下記型式をご参照ください。

■ケーブル対応表

ケーブル種類	ケーブル型式
電源・I/Oケーブル(ユーザー配線仕様)	CB-EC-PWBIO□□□-RB
電源・I/Oケーブル(RCON-EC接続仕様)	CB-REC-PWBIO□□□-RB
モーター電源ケーブル	CB-EC-PW□□□-RB

型式 **CB-EC-PWBIO□□□-RB**

※□□□はケーブル長さ (L) を記入、例) 030=3m



アクチュエーター側
最小曲げR r=58mm以上(可動使用の場合)
※標準がロボットケーブルとなります。

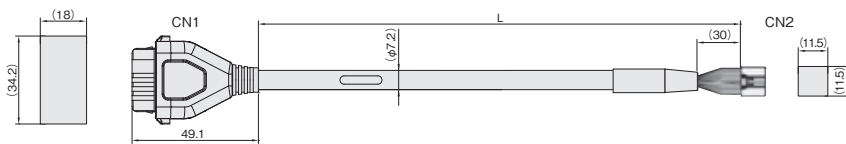
3-1871946-6

色	信号名	ピンNo.
黒(AWG18)	0V	A1
赤(AWG18)	24V	B1
水(AWG22)	(予約)(注1)	A2
橙(AWG26)	IN0	B3
黄(AWG26)	IN1	B4
緑(AWG26)	IN2	B5
桃(AWG26)	(予約)	B6
青(AWG26)	OUT0	A3
紫(AWG26)	OUT1	A4
灰(AWG26)	OUT2	A5
白(AWG26)	(予約)	A6
茶(AWG26)	BKRLS	B2

(注1) 電源2系統仕様(TMD2)選択時は24V(制御)になります。

型式 **CB-REC-PWBIO□□□-RB**

※□□□はケーブル長さ (L) を記入、例) 030=3m



アクチュエーター側
最小曲げR r=58mm以上(可動使用の場合)
※標準がロボットケーブルとなります。

R-unit側

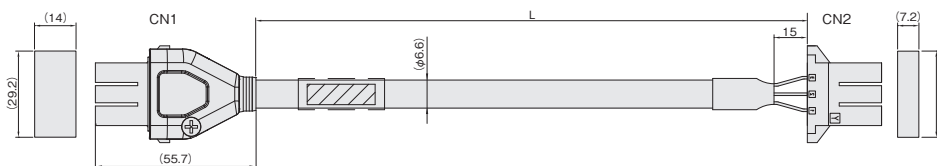
3-1871946-6

色	信号名	ピンNo.	DF62C-13S-2.2C(18)	ピンNo.	信号名	色
黒(AWG18)	0V	A1	2	0V	黒(AWG18)	
赤(AWG18)	24V(IMP)	B1	1	24V(IMP)	赤(AWG18)	
水(AWG22)	24V(CP)	A2	12	24V(CP)	水(AWG22)	
橙(AWG26)	IN0	B3	7	OUT0	橙(AWG26)	
黄(AWG26)	IN1	B4	8	OUT1	黄(AWG26)	
緑(AWG26)	IN2	B5	9	OUT2	緑(AWG26)	
青(AWG26)	SD+	B6	6	SD+	青(AWG26)	
薄灰(AWG26)	SD-	A6	10	SD-	薄灰(AWG26)	
青(AWG26)	OUT0	A3	3	INO	青(AWG26)	
紫(AWG26)	OUT1	A4	4	IN1	紫(AWG26)	
灰(AWG26)	OUT2	A5	5	IN2	灰(AWG26)	
茶(AWG26)	BKRLS	B2	11	BKRLS	茶(AWG26)	
			13	FG	緑(AWG26)	

(注1) 電源2系統仕様(TMD2)選択時は24V(制御)になります。

型式 **CB-EC-PW□□□-RB**

※□□□はケーブル長さ (L) を記入、例) 030=3m



アクチュエーター側
最小曲げR r=40mm以上(可動使用の場合)
※標準がロボットケーブルとなります。

PSA-200側

色	信号名	ピンNo.	ピンNo.	信号名	色
赤(AWG18)	MP	1	1	MP	赤(AWG18)
黒(AWG18)	MN	2	2	MN	黒(AWG18)
緑/黄(AWG18)	PE	3	3	PE	緑/黄(AWG18)

うれしい10の
ポイント
アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

コントローラー

制御関連機器

パルス
モーター
搭載機種

ACサーボ
モーター
搭載機種

REC

エレシリンダー用 フィールドネットワーク接続ユニット



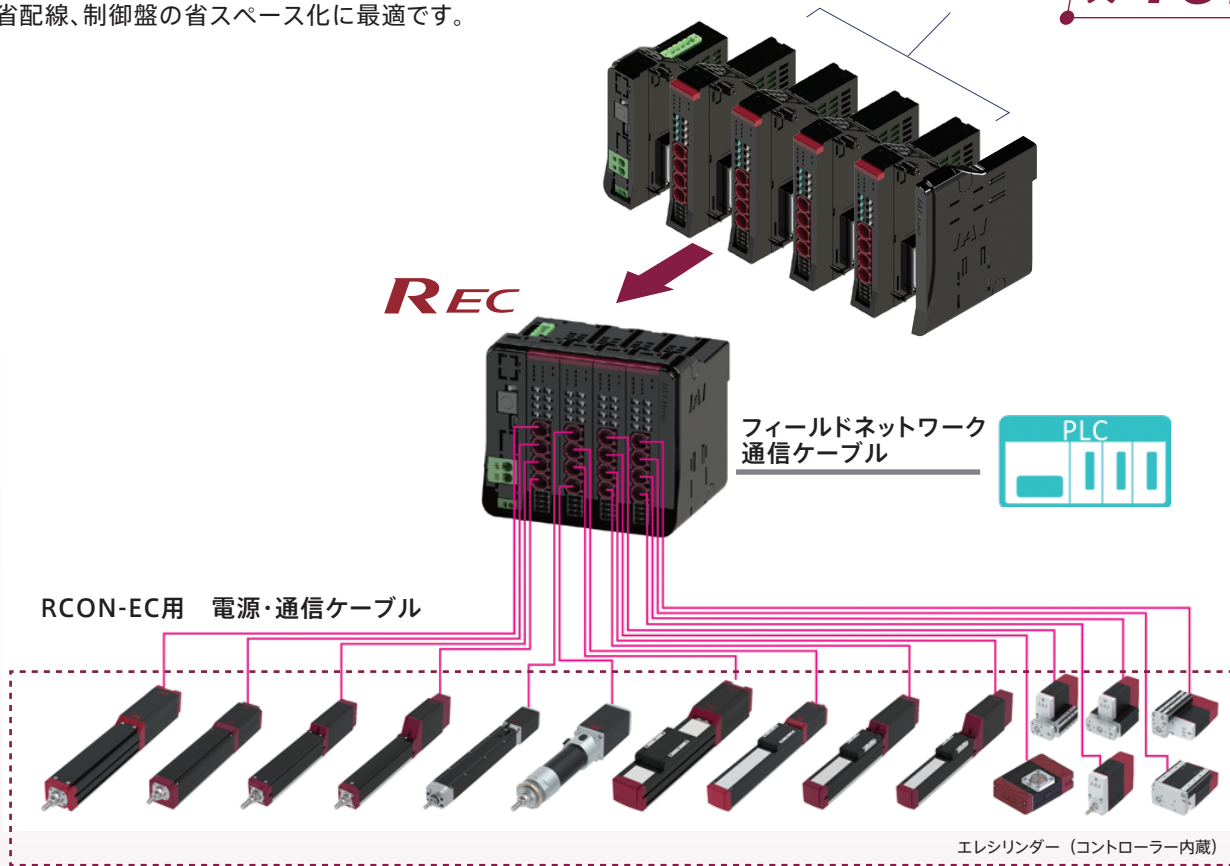
RECの特長

エレシリンダーをフィールドネットワークに接続

エレシリンダー専用のフィールドネットワーク接続ユニットです。
ネットワークを介して、最大16軸のエレシリンダーをI/O制御することができます。
省配線、制御盤の省スペース化に最適です。

EC接続ユニット
4軸仕様×4台 =

最大 16軸



対応力 業界 No.1 フィールドネットワーク 7種に対応

豊富なフィールドネットワークに接続可能です。



EC 接続ユニットは RCON に接続するドライバーユニットとの混在接続ができます

RCONに接続することで、ロボシリンダーや単軸ロボットとの混在接続が可能です。



他のアクチュエーターと同じゲートウェイユニットで通信できます。



うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

コントローラー
内蔵

制御関連機器

REC
RCON-
EC

PSA-24

TB-03

TB-03E
/02E

REC

選定方法

RCON-GW/GWGを使用して他シリーズと混在させる場合の選定方法は8-35をご参照ください。
 ※エレシリンダー型式は、オプション「ACR」を必ず選択してください。

手順1 接続するエレシリンダーを選びます。(最大16軸まで)

※オプション型式に「ACR」を必ず選択してください。

<選定例>



手順2 ECゲートウェイユニット選定

ネットワークタイプからECゲートウェイユニット型式を選定します。

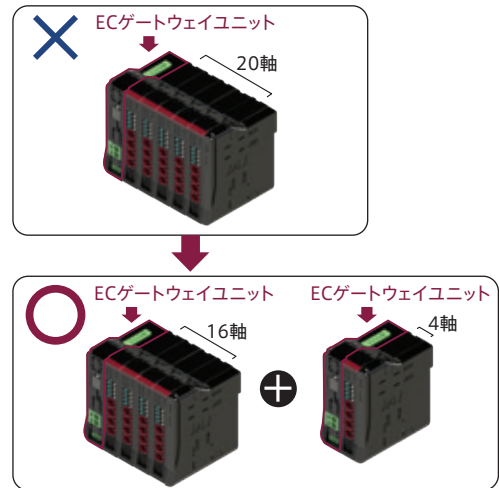
ネットワークタイプ	ゲートウェイユニット型式
DeviceNet™	REC-GW-DV
CC-Link	REC-GW-CC
CC-Link IE Field	REC-GW-CIE
PROFIBUS®	REC-GW-PR
EtherCAT™	REC-GW-EC
EtherNet/IP™	REC-GW-EP
PROFINET®	REC-GW-PRT

<選定例>

← 選択! 1

注意 ECゲートウェイユニットは1システムあたり1台しか接続できません。
 17軸以上接続したい場合や電源容量がオーバーする場合は、2台以上に分けてください。

例)20軸接続する場合



手順3 EC接続ユニットの選定

EC接続ユニット1台に接続できるエレシリンダーは最大4軸です。
 エレシリンダーを接続する台数に合わせてEC接続ユニットの必要台数を選びます。

アクチュエーター	EC接続ユニット			<選定例>		
	シリーズ	外観	アクチュエーター接続軸数	型式	分類	必要台数
EC		4軸仕様	RCON-EC-4		ECシリーズ ×7軸	2台 ← 選択! 2

手順4 制御電源容量 (CP) の計算

RECに接続する各ユニット及びエレシリンダーの制御電源容量の合計が下記の値以下であることを確認します。

項目	平均電流
制御電源 (CP)	9.0A以下

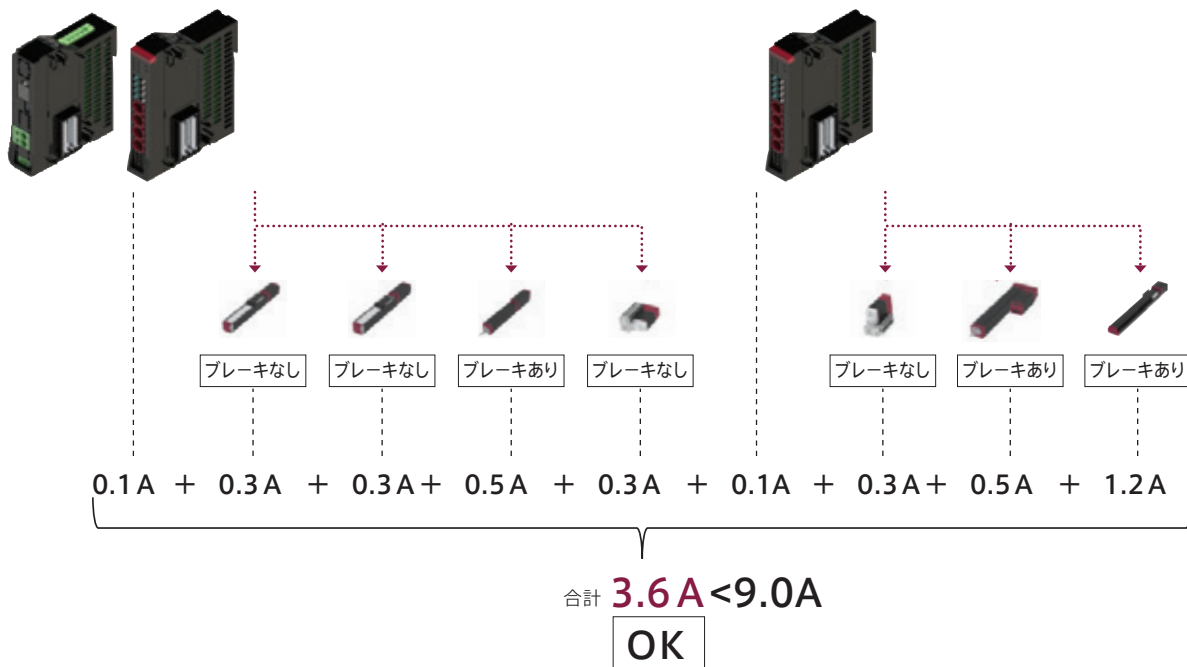
確認方法

下記“制御電源容量一覧”を見ながら加算してください。

項目	仕様	電源電流		
制御電源容量	マスターユニット	0.8A		
	EC接続ユニット	0.1A	× 2台	
	24V仕様 エレシリンダー (1軸あたり)	ブレーキなし	0.3A	× 4軸
		ブレーキあり	0.5A	× 2軸
	200V仕様 エレシリンダー (1軸あたり)	ブレーキなし	0.32A	
		ブレーキあり	1.2A	× 1軸

※マスターユニットの電源容量は計算に含みません。

<選定例>



(9.0A以下であることを確認しました。0.9Aよりも値が大きい場合は、ゲートウェイユニットがもう1台必要です。)

手順5 モーター電源容量(MP)の計算

RECに接続するエレシリンダーのモーター源容量の合計が下記の値以下であることを確認します。

項目	平均電流
モーター電源(MP)	37.5A以下

確認方法

下記“モーター電源容量一覧”を見ながら加算してください。ただし最大電流記載があるものは最大電流を、記載のないものは定格電流を加算してください。

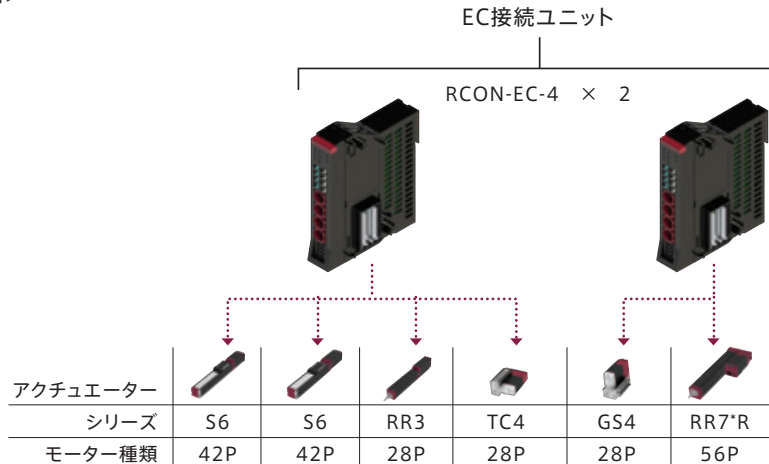
モーター電源容量一覧

項目	アクチュエーター／接続ユニット			電源電流			
	シリーズ	モーター種類	タイプ	省電力設定無効 定格電流	省電力設定有効 最大	省電力設定有効	
モーター電源容量 (アクチュエーター 1軸当たり)	24V パルスモーター	EC	35P/42P/56P	下記以外	2.3A	3.9A	1.9A
			28P	S3□/RR3□	—	—	1.9A
				RP4/GS4/GW4/TC4/ TW4/RTC9/GRB10/GRB12	—	—	1.7A
20P	GRB8	—	—	0.7A			

<選定例>

×4軸
×1軸
×2軸

<選定例>



$$3.9A + 3.9A + 1.9A + 1.7A + 1.7A + 3.9A = 17.0A < 37.5A$$

合計

OK

(37.5A以下であることを確認しました。37.5Aよりも値が大きい場合は、ECゲートウェイユニットがもう1台必要です。)

手順5のようにモーター電源容量を計算(最大負荷で全軸同時使用した場合の計算)することもできますが、電源容量を使用条件に合わせて最適化したい場合には、以下のソフトウェアをご利用ください。

「カリキュレーター」
ソフトの入手方法



弊社ホームページからソフトを無料でダウンロードできます。

アイエイアイ カリキュレーター 検索



手順6 200V仕様モーター電源の選定

200V仕様のエリシリンダーを接続する場合は、モーターW数の合計によってモーター駆動用DC電源台数を選定してください。

モーター駆動用DC電源

接続電源	最大接続軸数 (電源1台当たり)	最大接続モーターW数
PSA-200-1 (AC100V)	6軸	800W
PSA-200-2 (AC200V)	6軸	1,600W

確認方法

モーターW数はアクチュエーターの仕様から確認してください。

<選定例>

シリーズ	EC-S13
モーターW数	200W

合計 = 200W < 800W (1台)
OK

手順7 ユニット手配型式

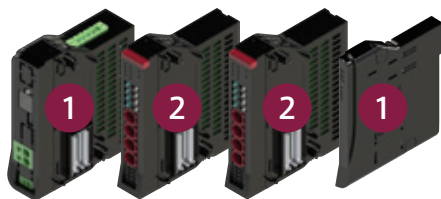
ご発注時は各ユニットの型式で手配してください。

<選定例>

手配型式(×台数)	名称・仕様
REC-GW-CC	ECゲートウェイユニット(ターミナルユニット付き)
RCON-EC-4 × 2台	EC接続ユニット

1

2



組み合わせ状態



型式項目

RCON



①

②



REC



①

②

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクセサリ

コントローラー
内蔵

制御関連機器

① マスターユニット

RCON - - -

シリーズ タイプ I/O 種類 オプション

GW	標準タイプ
GWG	安全カテゴリ対応タイプ

DV	DeviceNet 接続仕様
CC	CC-Link 接続仕様
CIE	CC-Link IE Field 接続仕様
PR	PROFIBUS-DP 接続仕様
EC	EtherCAT 接続仕様
EP	EtherNet/IP 接続仕様
PRT	PROFINET IO 接続仕様

ET	Ethernet 搭載
FU <input type="checkbox"/>	ファンユニット装着 (<input type="checkbox"/> : 装着数を指定、1~8)
TRN	ターミナルユニットなし

※・ファンユニットは 24V ドライバーユニットに接続する数です。
・動作時はターミナルユニットが必要です。
ただし、RCON-SC を接続 / 手配する場合は、200V 電源ユニットに付属されるターミナルユニットを接続するため、「TRN」を選択してください。

REC - GW - -

シリーズ タイプ I/O 種類 オプション

DV	DeviceNet 接続仕様
CC	CC-Link 接続仕様
CIE	CC-Link IE Field 接続仕様
PR	PROFIBUS-DP 接続仕様
EC	EtherCAT 接続仕様
EP	EtherNet/IP 接続仕様
PRT	PROFINET IO 接続仕様

TRN	ターミナルユニットなし
-----	-------------

※ 動作時はターミナルユニットが必ず必要です。








② EC 接続ユニット








RCON - EC - 4

シリーズ タイプ 軸数

標準価格表

■ ① マスターユニット (いずれかの1つを選択してください。)

型式		RCON-GW/GWG						
I/O 種類		フィールドネットワーク						
								
IO 種類型式記号		CC-Link 接続仕様	CC-Link IE Field 接続仕様	DeviceNet 接続仕様	EtherCAT 接続仕様	EtherNet/IP 接続仕様	PROFIBUS-DP 接続仕様	PROFINET IO 接続仕様
ファンなし		CC	CIE	DV	EC	EP	PR	PRT
24V ドライ バー用 ファン 付き	FU1	-	-	-	-	-	-	-
	FU2	-	-	-	-	-	-	-
	FU3	-	-	-	-	-	-	-
	FU4	-	-	-	-	-	-	-
	FU5	-	-	-	-	-	-	-
	FU6	-	-	-	-	-	-	-
	FU7	-	-	-	-	-	-	-
	FU8	-	-	-	-	-	-	-

型式		REC-GW						
I/O 種類		フィールドネットワーク						
								
IO 種類型式記号		CC-Link 接続仕様	CC-Link IE Field 接続仕様	DeviceNet 接続仕様	EtherCAT 接続仕様	EtherNet/IP 接続仕様	PROFIBUS-DP 接続仕様	PROFI NET 接続仕様
標準価格		-	-	-	-	-	-	-

■ ② EC 接続ユニット (必要台数分の価格を全て加算してください。)

シリーズ記号	RCON
タイプ名称	EC 接続ユニット
タイプ記号	EC-4
標準価格	-

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチエーター

コントローラー
内蔵

制御関連機器

REC
RCON-
EC

PSA-24

TB-03

TB-03E
/02E

うれしい10のポイント
アプリケーション事例
選定
カタログの見方
注意事項
アクチュエーター
コントローラー
内蔵
制御関連機器

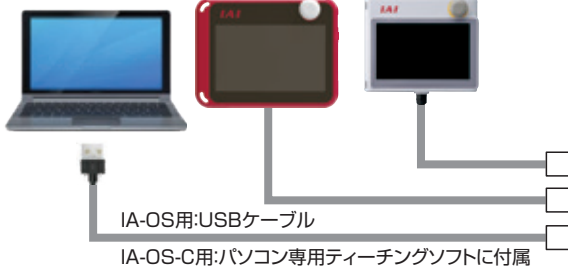
システム構成

REC

オプション

パソコン専用
ティーチングソフト
(2-427ページ参照)
<型式:IA-OS-C>

オプション
ティーチングボックス
(2-433ページ参照)
<型式:TB-03><型式:TB-02>



オプション

DC24V電源
(2-429ページ参照)
<型式:PSA-24>

オプション

モーター駆動用DC電源
(2-402ページ参照)
<型式:PSA-200>
※電源を接続する際は、必ずノイズフィルターをご使用ください
<推奨機種>
NF2010A-UP(メーカー:双信電機)
NAC-10-472(メーカー:COSEL)



フィールドネットワーク DeviceNet, CC-Link, CC-Link IE Field, EtherCAT, EtherNet/IP, PROFIBUS-DP, PROFINET IO

※電源・通信ケーブルはアクチュエーターに付属されます。ケーブルの単品手配は、2-428ページをご参照ください。

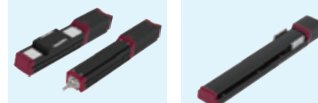
EC接続ユニットに付属
駆動源遮断コネクタ
(2-428ページ参照)
<型式:DFMC1,5/4-ST-3,5>

電源・通信ケーブル

「EC接続ユニット」と接続

ECシリーズ
(24V仕様)

ECシリーズ
(200V仕様)



アクチュエーターに付属

モーター電源ケーブル
(2-404ページ参照)
<型式:CB-EC-PW□□□-RB>

ユニット構成

RECはユニット連結構造です。どのユニットも同じ連結コネクタとロック構造となっています。ただし、ユニット配置には制限があります。各ユニットの制限を基に、接続をお願いします。正面から見てECゲートウェイユニットを基準として手配した各ユニットを左から順に接続してください。

※下記ユニット順に接続しない場合、正常に動作しません。



ECゲートウェイ
ユニット

EC接続
ユニット

ターミナル
ユニット

ユニット名称	連結台数	補足
ECゲートウェイユニット	1	左端に配置
EC接続ユニット	(最大) 4	ユニット内での入れ替えは可能(最大接続軸数は16軸です)
ターミナルユニット	1	右端に配置

製品名		型式	参照頁
マスターユニット/ ECゲートウェイユニット	DeviceNet 接続仕様	REC-GW-DV	2-417
	CC-Link 接続仕様	REC-GW-CC	2-418
	CC-Link IE Field 接続仕様	REC-GW-CIE	2-419
	PROFIBUS-DP 接続仕様	REC-GW-PR	2-420
	EtherCAT 接続仕様	REC-GW-EC	2-421
	EtherNet/IP 接続仕様	REC-GW-EP	2-422
	PROFINET IO 接続仕様	REC-GW-PRT	2-423
EC接続ユニット	EC接続ユニット4軸仕様	RCON-EC-4	2-424
ターミナルユニット	REC用	RCON-GW-TRE	2-424

システム構成

RCON

オプション

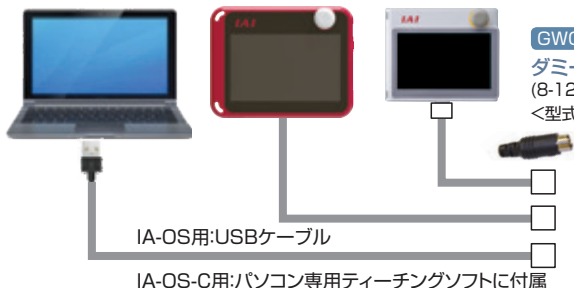
パソコン専用
ティーチングソフト
(2-427ページ参照)
<型式:IA-OS>

オプション

ティーチングボックス
(2-433ページ参照)
<型式:TB-03><型式:TB-02>



フィールドネットワーク DeviceNet, CC-Link, CC-Link IE Field, EtherCAT, EtherNet/IP, PROFIBUS-DP, PROFINET IO



GW仕様)に付属
ダミープラグ
(8-120ページ参照)
<型式:DP-5>

ゲートウェイユニットに付属
システムI/Oコネクター
(8-120ページ参照)
<型式:DFMC1,5/5-ST-3,5>

オプション

ファンユニット
(8-119ページ参照)
<型式:RCON-FU>

オプション

DC24V電源
(2-429ページ参照)
<型式:PSA-24>

SCON(RC仕様)に付属

200Vドライバーユニットに付属

ダミープラグ
(8-120ページ参照)
<型式:DP-6>

接続ケーブル
(8-127ページ参照)
<型式:CB-RE-CTL002>

24Vドライバーユニットに付属
駆動源遮断コネクター
(8-120ページ参照)
<型式:DFMC1,5/2-STF-3,5>

RCON-EXT接続仕様
SCONコントローラー
【IO種類:RC】
(8-217ページ参照)

オプション
回生抵抗ユニット(注1)
(8-120ページ参照)
<型式:RESU-2/
RESUD-2>

電源ユニットに付属
電源コネクター
(8-120ページ参照)
<型式:SPC5/4-STF-7,62>

拡張ユニットに付属
ターミナルコネクター
(8-120ページ参照)
<型式:RCON-EXT-TR>

簡易アプユニットに付属
接続ケーブル
(8-123ページ参照)
<型式:CB-ADPC-MPA050>

オプション

簡易アプユニット
(8-106ページ参照)
<型式:RCON-ABU-P
(パルスモーター用)>
<型式:RCON-ABU-A
(ACサーボモーター用)>

EC接続ユニットに付属
駆動源遮断コネクター
(2-428ページ参照)
<型式:DFMC1,5/4-ST-3,5>

モーター電源
三相/単相
AC200V

モーター・エンコーダーケーブル / 電源・通信ケーブル (EC 接続) ※1

接続可能アクチュエーター

「拡張ユニット」と接続

RCS2/3/4シリーズ
IS(D)Bシリーズ
SSPAシリーズ
DD(A)シリーズ
LSAシリーズ

※接続できないアクチュエーターは8-90ページを参照ください。

「24Vドライバーユニット」と接続

RCP2/3/4/5/6シリーズ	RCA/2シリーズ	RCDシリーズ
------------------	-----------	---------

「EC接続ユニット」と接続

ECシリーズ
※2

「200Vドライバーユニット」と接続

(60W~750W搭載アクチュエーター)
RCS2/3/4シリーズ
IS(D)Bシリーズ
SSPAシリーズ
DD(A)シリーズ
LSAシリーズ

※接続できないアクチュエーターは8-90ページを参照ください。

※1 モーター・エンコーダーケーブルはアクチュエーターに付属されます。接続するアクチュエーターの種類によって、モーター・エンコーダーケーブルが異なります。電源・通信ケーブルは軸の接続数分を別途手配してください。ケーブルの単品手配は、8-121ページをご参照ください。

※2: 200V仕様を接続する場合はモーター駆動用DC電源が必要です。詳細は、2-402ページをご参照ください。
注1: RCON-SC, RCON-PS2には、各60Wの回生抵抗が内蔵されています。基本的には回生抵抗が必要ありませんが、もし回生抵抗が不足する場合は、外付け「回生抵抗ユニット」を使用します。回生抵抗の必要量は「カリキュレーター」で計算ができます。

うれしい10のポイント

アプリケーション事例

選定

カタログの見方

注意事項

アフターユーティリティ

内蔵コントローラー

制御関連機器

REC RCON-EC

PSA-24

TB-03

TB-03E /02E

■ 基本仕様

■ RCON

項目		仕様							
電源電圧		DC24V ± 10% AC200V ~ 230V ± 10% (電源ユニット)							
電源電流		システム構成により異なります							
軸数制御		1 ~ 16 軸 ※最大軸数は「最大接続可能軸数」(8-109 ページ)を参照							
対応エンコーダー	24V 系	インクリメンタル (ABZ パラレル含む) バッテリーレスアプソ							
	200V 系	インクリメンタル (ABZ パラレル含む)、バッテリーレスアプソ、疑似アプソ、インデックスアプソ (SCON 接続仕様) アプソリユート、多回転アプソ							
対応フィールドネットワーク		CC-Link、CC-Link IE Field、DeviceNet、EtherCAT、EtherNet/IP、PROFIBUS-DP、PROFINET IO							
構成ユニット		ゲートウェイユニット、ドライバーユニット、拡張ユニット、EC 接続ユニット、電源ユニット、ファンユニット、ターミナルユニット、簡易アプソユニット							
SIO インターフェイス	ティーチングポート	通信方式	RS485						
		通信速度	9.6/19.2/38.4/57.6/115.2/230.4kbps						
	USB ポート	通信方式	USB						
		通信速度	12Mbps						
非常停止 / イネーブル動作		ゲートウェイユニットの STOP 信号入力でシステム一括対応、各ドライバーユニットにて 1 軸ごと駆動源遮断できるコネクタを搭載							
データ記憶装置		FRAM 256kbit (ゲートウェイユニット、24V ドライバーユニット) SRAM 4Mbit (200V ドライバーユニット)							
データ入力方式	ティーチングポート	タッチパネルティーチングボックス							
	USB	パソコン専用ティーチングソフト							
カレンダー機能	保持機能	約 10 日間							
	充電時間	約 100 時間							
安全カテゴリー対応		B (安全カテゴリー対応仕様は、外部回路により 4 まで対応)							
保護機能		過電流、湿度異常、エンコーダー断線、過負荷							
予防・予兆保全機能		電解コンデンサ容量低下、ファン回転数低下							
使用周囲温度		(ファンなし) 0 ~ 40℃、(ファン付き) 0 ~ 55℃ ※簡易アプソユニットは 0 ~ 40℃							
使用周囲湿度		5%RH ~ 85%RH 但し結露、凍結なきこと							
使用雰囲気		腐食性ガスなきこと、特に塵埃がひどくなきこと							
耐振動		振動数 10 ~ 57Hz / 振幅: 0.075mm、振動数 57 ~ 150Hz / 加速度 9.8m/s ² XYZ 各方向 掃引時間: 10 分 掃引回数: 10 回							
耐衝撃性		落下高さ 800mm 1 角 3 稜 6 面							
感電保護機構	24V	クラス III							
	200V	クラス I							
保護等級		IP20							
絶縁耐圧		DC500V 10M Ω							
冷却方式		自然冷却、(オプション) ファンユニットにより強制冷却							
各ユニット間の接続		ユニット連結方式							
設置取付け方法		DIN レール (35mm) 取付け							
法令・規格	ユニット名称	ゲートウェイユニット	24V ドライバーユニット	200V ドライバーユニット	200V 電源ユニット	簡易アプソユニット	SCON 拡張ユニット	EC 接続ユニット	
	CE マーキング	○	○	○	○	○	○	○	
	UL	○	○	○	○	○	○	○	

■ REC-GW

項目		仕様							
電源電圧		DC24V ± 10%							
電源電流		システム構成により異なります							
軸数制御		1 ~ 16 軸							
対応エンコーダー	EC 接続	エレシリンダーのみ接続可 インクリメンタル、バッテリーレスアプソ							
対応フィールドネットワーク		CC-Link、CC-Link IE Field、DeviceNet、EtherCAT、EtherNet/IP、PROFIBUS-DP、PROFINET IO							
構成ユニット		EC ゲートウェイユニット、EC 接続ユニット、ターミナルユニット							
データ入力方式	ティーチングポート	タッチパネルティーチングボックス							
	USB	パソコン専用ティーチングソフト							

■ REC-GW

項目		仕様	
シリアル通信機能	ティーチングポート	通信方式	RS485
		通信速度	9.6/19.2/38.4/57.6/115.2/230.4kbps
	USBポート	通信方式	USB
		通信速度	12Mbps フルスPEED
非常停止 / イネーブル動作		EC 接続ユニットにて 1 軸ごと駆動源遮断できるコネクタを搭載	
安全カテゴリー対応		対応不可	
使用周囲温度		0 ~ 55℃	
使用周囲湿度		5%RH ~ 85%RH 但し結露、凍結なきこと	
使用雰囲気		腐食性ガスなきこと、特に塵埃がひどくなきこと	
耐振動		振動数 10 ~ 57Hz/ 振幅: 0.075mm、振動数 57 ~ 150Hz/ 加速度 9.8m/s ² XYZ 各方向 掃引時間: 10 分 掃引回数: 10 回	
耐衝撃性		落下高さ 800mm 1 角 3 稜 6 面	
感電保護機構		クラスⅢ	
保護等級		IP20	
絶縁耐圧		DC500V 10 MΩ	
冷却方式		自然冷却	
各ユニット間の接続		ユニット連結方式	
設置取付け方法		DIN レール (35mm) 取付け	
法令・規格	ユニット名称	EC ゲートウェイユニット	EC 接続ユニット
	CE マーキング	○	○
	UL	○	○

■ エンコーダー分解能

項目	モーター種別	機種	エンコーダータイプ	数値 [pulse/rev]
EC 接続ユニット	パルスモーター	EC	バッテリーレスアブソ/インクリメンタル	800
	AC サーボモーター		バッテリーレスアブソ	16384

■ 突入電流

ユニット名称	ユニット型式	タイプ	数値
EC 接続ユニット	RCON-EC-4	(4 軸接続の場合)	40A

■ 電源容量

R-unitは接続構成に基づいて、各ユニットの制御電源とモーター電源を計算した結果、選定計算用の電流制限値を超えないことを確認して選定してください。200 V仕様エレシリンダーを接続する場合は、モーター合計W数によってモーター駆動用 DC 電源の台数を選定してください。

※最大接続軸数は各シリーズに準じます。

電流制限値

項目	電流制限値
制御電源	9.0A以下
モーター電源	37.5A以下

モーター駆動用 DC 電源

接続電源	最大接続軸数 (電源 1 台当たり)	最大接続 モーターW数
AC100V	6軸	800W
AC200V	6軸	1,600W

■ 電源容量

< 制御電源 >

項目	仕様		電源容量	
制御電源容量 (ユニット 1 台当たり)	マスターユニット (ターミナルユニット含む)	ゲートウェイユニット	Ethernetなし Ethernetあり	0.8A 1.0A
		ECゲートウェイユニット		0.8A
	EC接続ユニット		0.1A	
	24V仕様エレシリンダー(1軸当たり)※	ブレーキなし		0.3A
		ブレーキあり		0.5A
	200V仕様エレシリンダー(1軸当たり)※	ブレーキなし		0.32A
ブレーキあり			1.2A	

※接続するエレシリンダーの軸数分計算してください

< モーター電源 >

項目	シリーズ	アクチュエーター/接続ユニット		電源電流			
		モーター種類	タイプ	省電力設定無効		省電力設定有効	
				定格電流	最大		
モーター電源容量 (アクチュエーター 1 軸当たり)	24V パルスモーター	EC	35P/42P/56P	下記以外	2.3A	3.9A	1.9A
			28P	S3□/RR3□	-	-	1.9A
				RP4/GS4/GW4/TC4/TW4/ RTC9/GRB10/GRB12	-	-	1.7A
				20P	GRB8	-	-



注意

- ・全軸同時に加減速動作を行う動作パターン、かつ動作 Duty100% の場合
モーター電源は最大電流値で計算する必要があります。(最大電流の記載がないものは、定格電流で計算してください。)
- ・モーター電源をより細かく算出する必要がある場合は、「カリキュレーター」ソフトを使用してください。
必要な電源容量を自動計算できます。 「カリキュレーター」ソフトは Web から無料でダウンロードできます。

アイエイアイ カリキュレーター

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

コントローラー

内蔵

制御関連機器

REC
RCON-
EC

PSA-24

TB-03

TB-03E
/02E

構成ユニット説明

マスターユニット

- 特長 フィールドネットワークに接続するためのユニットです。24V 電源供給やティーチングを接続します。(ターミナルユニットが付属されます。)

DeviceNet 接続仕様

RCON



■型式 RCON-GW/GWG-DV

REC



■型式 REC-GW-DV

仕様

	RCON	REC
動作タイプ	ポジショナータイプ	
電源入力電圧	DC24V ± 10%	
電源電流	0.8A(Ethernet 付き: 1.0A)	0.8A
使用周囲温湿度	0 ~ 55°C※ 5%RH ~ 85%RH 但し結露、凍結なきこと	
使用雰囲気	腐食性ガスなきこと、特に塵埃がひどくなきこと	
安全カテゴリー対応	GWG 仕様: 4対応	-
保護等級	IP20	
質量	167g	135g
付属品	(GWG 仕様) ダミープラグ DP-5	-
外観寸法	W30mm × H115mm × D95mm	W30mm × H115mm × D95mm
パソコン専用ティーチングソフト	IA-OS(-C)	
ティーチングボックス	TB-02/TB-03	

※40°Cを超えた環境で使用する場合は、ファンユニットを装着すること(RECを除く)

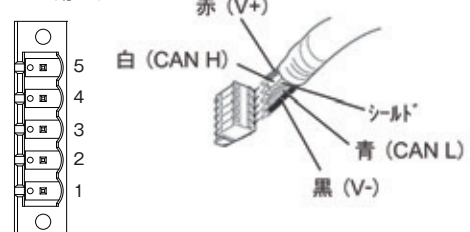
コネクタ部位	接続コネクタ型式	備考
システムIO	ケーブル側 (RCON)DFMC1,5/5-ST-3,5	標準付属品
駆動源遮断	ケーブル側 (REC)DFMC1,5/4-ST-3,5	標準付属品
ネットワーク	ケーブル側 MSTB2,5/5-STF-5,08 AUM	標準付属品
	ケーブル側 TMSTBP2,5/5-STF-5,08 AUM (二股品) ※DV2の場合	標準付属品
コントローラー側	MSTB2,5/5-GF-5,08 AU	

ネットワーク接続用ケーブル

ピン番号	信号名(配色)	内容	適合電線径
1(6)	V- (黒)	電源ケーブル側	DeviceNet 専用ケーブル
2(7)	CAN L (青)	通信データ Low 側	
3(8)	-	Drain (シールド)	
4(9)	CAN H (白)	通信データ High 側	
5(10)	V+ (赤)	電源ケーブル+側	

※()内の数値は二股コネクタ仕様の場合

ネットワーク用コネクタ



CC-Link 接続仕様

RCON



■ 型式 RCON-GW/GWG-CC

REC



■ 型式 REC-GW-CC

仕様

	RCON	REC
動作タイプ	ポジショナータイプ	
電源入力電圧	DC24V ± 10%	
電源電流	0.8A(Ethernet 付き: 1.0A)	0.8A
使用周囲温湿度	0 ~ 55°C※ 5%RH ~ 85%RH 但し結露、凍結なきこと	
使用雰囲気	腐食性ガスなきこと、特に塵埃がひどくなきこと	
安全カテゴリー対応	GWG 仕様: 4対応	—
保護等級	IP20	
質量	167g	135g
付属品	(GWG 仕様) ダミープラグ DP-5	—
外観寸法	W30mm × H115mm × D95mm	W30mm × H115mm × D95mm
パソコン専用ティーチングソフト	IA-OS(-C)	
ティーチングボックス	TB-02/TB-03	

※40°Cを超えた環境で使用する場合は、ファンユニットを装着すること(RECを除く)

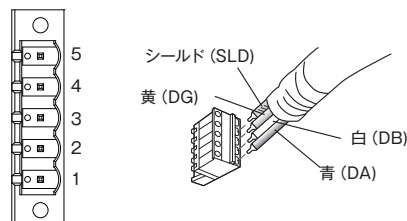
コネクター部位		接続コネクター型式	備考
システムIO	ケーブル側	(RCON)DFMC1,5/5-ST-3,5	標準付属品
駆動源遮断	ケーブル側	(REC)DFMC1,5/4-ST-3,5	標準付属品
ネットワーク	ケーブル側	MSTB2,5/5-STF-5,08 AU 終端抵抗 110Ω/130Ω 付き	標準付属品
		TMSTBP2,5/5-STF-5,08 AU ※CC2の場合 終端抵抗 110Ω/130Ω 付き	標準付属品
	コントローラー側	MSTB2,5/5-GF-5,08 AU	

ネットワーク接続用ケーブル

ピン番号	信号名(配色)	内容	適合電線径
1(6)	DA(青)	通信ライン A	CC-Link 専用 ケーブル
2(7)	DB(白)	通信ライン B	
3(8)	DG(黄)	デジタルグラウンド	
4(9)	SLD	シールドケーブルのシールドを接続 (5ピンFGと制御電源コネクター1ピンFGと内部で接続)	
5	FG	フレームグラウンド (4ピンSLDと制御電源コネクター1ピンFGと内部で接続)	

※()内の数値は二股コネクター仕様の場合

ネットワーク用コネクター



CC-Link IE Field 接続仕様

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アフターサービス

コントローラー
内蔵

制御関連機器

RCON



■ 型式 RCON-GW/GWG-CIE

REC



■ 型式 REC-GW-CIE

仕様

	RCON	REC
動作タイプ	ポジショナータイプ	
電源入力電圧	DC24V ± 10%	
電源電流	0.8A(Ethernet 付き: 1.0A)	0.8A
使用周囲温湿度	0 ~ 55°C※ 5%RH ~ 85%RH 但し結露、凍結なきこと	
使用雰囲気	腐食性ガスなきこと、特に塵埃がひどくなきこと	
安全カテゴリ対応	GWG 仕様: 4対応	-
保護等級	IP20	
質量	167g	135g
付属品	(GWG 仕様) ダミープラグ DP-5	-
外観寸法	W30mm × H115mm × D95mm	W30mm × H115mm × D95mm
パソコン専用ティーチングソフト	IA-OS(-C)	
ティーチングボックス	TB-02/TB-03	

※40°Cを超えた環境で使用する場合は、ファンユニットを装着すること(RECを除く)

コネクター部位	接続コネクター型式	備考
システムIO	ケーブル側 (RCON)DFMC1,5/5-ST-3,5	標準付属品
駆動源遮断	ケーブル側 (REC)DFMC1,5/4-ST-3,5	標準付属品
ネットワーク	ケーブル側	Ethernet ANSI/TIA/EIA-568-B カテゴリ5e以上シールド付き 8P8C モジュラープラグ(RJ45)
	コントローラー側	Ethernet ANSI/TIA/EIA-568-B カテゴリ5e以上シールド付き 8P8C モジュラープラグ(RJ45)

REC
RCON-
EC

PSA-24

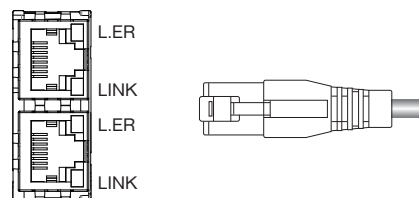
TB-03

TB-03E
/02E

ネットワーク接続用ケーブル

ピン番号	信号名	内容	適合電線径
1	TPO +	データ 0 +	Ethernet ケーブルは、 カテゴリ 5e 以上の ストレート STP ケーブルを 使用してください。
2	TPO -	データ 0 -	
3	TP1 +	データ 1 +	
4	TP2 +	データ 2 +	
5	TP2 -	データ 2 -	
6	TP1 -	データ 1 -	
7	TP3 +	データ 3 +	
8	TP3 -	データ 3 -	

ネットワーク用コネクター



PROFIBUS-DP 接続仕様

RCON



型式 RCON-GW/GWG-PR

REC



型式 REC-GW-PR

仕様

	RCON	REC
動作タイプ	ポジションナータイプ	
電源入力電圧	DC24V ± 10%	
電源電流	0.8A(Ethernet 付き: 1.0A)	0.8A
使用周囲温湿度	0 ~ 55℃※ 5%RH ~ 85%RH 但し結露、凍結なきこと	
使用雰囲気	腐食性ガスなきこと、特に塵埃がひどくなきこと	
安全カテゴリ対応	GWG 仕様: 4対応	-
保護等級	IP20	
質量	167g	135g
付属品	(GWG 仕様) ダミープラグ DP-5	-
外観寸法	W30mm × H115mm × D95mm	W30mm × H115mm × D95mm
パソコン専用ティーチングソフト	IA-OS(-C)	
ティーチングボックス	TB-02/TB-03	

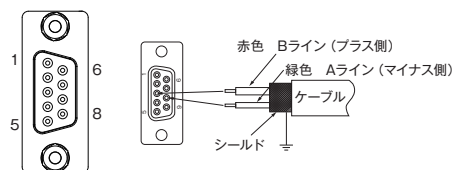
※40℃を超えた環境で使用する場合は、ファンユニットを装着すること(RECを除く)

コネクタ部位		接続コネクタ型式	備考
システムIO	ケーブル側	(RCON)DFMC1,5/5-ST-3,5	標準付属品
駆動源遮断	ケーブル側	(REC)DFMC1,5/4-ST-3,5	標準付属品
ネットワーク	ケーブル側	9ピンDサブコネクタ(オス)	ご注意ください
	コントローラー側	9ピンDサブコネクタ(メス)	

ネットワーク接続用ケーブル

ピン番号	信号名	内容	適合電線径
1	NC	未接続	PROFIBUS-DP 専用ケーブル (タイプ A:EN5017)
2	NC	未接続	
3	B-Line	通信ラインB(RS485)	
4	RTS	送信要求	
5	GND	シグナルGND(絶縁)	
6	+5V	+5V出力(絶縁)	
7	NC	未接続	
8	A-Line	通信ラインA(RS485)	
9	NC	未接続	

ネットワーク用コネクタ



EtherCAT 接続仕様

RCON



■ 型式 RCON-GW/GWG-EC

REC



■ 型式 REC-GW-EC

仕様

	RCON	REC
動作タイプ		ポジションタイプ
電源入力電圧		DC24V ± 10%
電源電流	0.8A(Ethernet 付き: 1.0A)	0.8A
使用周囲温湿度	0 ~ 55℃※ 5%RH ~ 85%RH 但し結露、凍結なきこと	
使用雰囲気	腐食性ガスなきこと、特に塵埃がひどくなきこと	
安全カテゴリー対応	GWG 仕様: 4対応	-
保護等級	IP20	
質量	167g	135g
付属品	(GWG 仕様) ダミープラグ DP-5	-
外観寸法	W30mm × H115mm × D95mm	W30mm × H115mm × D95mm
パソコン専用ティーチングソフト	IA-OS(-C)	
ティーチングボックス	TB-02/TB-03	

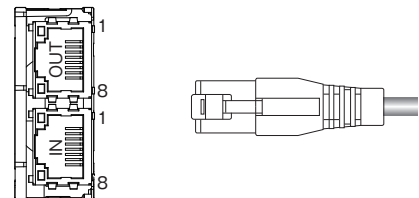
※40℃を超えた環境で使用する場合は、ファンユニットを装着すること(RECを除く)

コネクタ部位	接続コネクタ型式	備考
システムIO	ケーブル側 (RCON)DFMC1,5/5-ST-3,5	標準付属品
駆動源遮断	ケーブル側 (REC)DFMC1,5/4-ST-3,5	標準付属品
ネットワーク	ケーブル側	Ethernet ANSI/TIA/EIA-568-B カテゴリー5以上 シールド付き8P8C モジュラープラグ(RJ45)
	コントローラー側	Ethernet ANSI/TIA/EIA-568-B カテゴリー5以上 シールド付き8P8C モジュラージャック(RJ45)

ネットワーク接続用ケーブル

ピン番号	信号名	内容	適合電線径
1	TD +	送信データ +	Ethernet ケーブルは、 カテゴリー 5 以上の ストレート STP ケーブルを 使用します。
2	TD -	送信データ -	
3	RD +	受信データ +	
4	-	未使用	
5	-	未使用	
6	RD -	受信データ -	
7	-	未使用	
8	-	未使用	

ネットワーク用コネクタ



EtherNet/IP 接続仕様

RCON



型式 RCON-GW/GWG-EP

REC



型式 REC-GW-EP

仕様

	RCON	REC
動作タイプ	ポジショナータイプ	
電源入力電圧	DC24V ± 10%	
電源電流	0.8A(Ethernet 付き : 1.0A)	0.8A
使用周囲温湿度	0 ~ 55℃※ 5%RH ~ 85%RH 但し結露、凍結なきこと	
使用雰囲気	腐食性ガスなきこと、特に塵埃がひどくなきこと	
安全カテゴリー対応	GWG 仕様 : 4対応	—
保護等級	IP20	
質量	167g	135g
付属品	(GWG 仕様) ダミープラグ DP-5	—
外観寸法	W30mm × H115mm × D95mm	W30mm × H115mm × D95mm
パソコン専用ティーチングソフト	IA-OS(-C)	
ティーチングボックス	TB-02/TB-03	

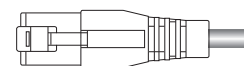
※40℃を超えた環境で使用する場合は、ファンユニットを装着すること(RECを除く)

コネクタ部位		接続コネクタ型式	備考
システムIO	ケーブル側	(RCON)DFMC1,5/5-ST-3,5	標準付属品
駆動源遮断	ケーブル側	(REC)DFMC1,5/4-ST-3,5	標準付属品
ネットワーク	ケーブル側	Ethernet ANSI/TIA/EIA-568-B カテゴリー5以上 シールド付き8P8C モジュラープラグ(RJ45)	ご用意 ください
	コントローラー側	Ethernet ANSI/TIA/EIA-568-B カテゴリー5以上 シールド付き8P8C モジュラージャック(RJ45)	

ネットワーク接続用ケーブル

ピン番号	信号名	内容	適合電線径
1	TD +	送信データ +	Ethernet ケーブルは、 カテゴリー 5 以上の ストレート STP ケーブルを 使用します。
2	TD -	送信データ -	
3	RD +	受信データ +	
4	—	未使用	
5	—	未使用	
6	RD -	受信データ -	
7	—	未使用	
8	—	未使用	

ネットワーク用コネクタ



PROFINET IO 接続仕様

RCON



■ 型式 RCON-GW/GWG-PRT

REC



■ 型式 REC-GW-PRT

仕様

	RCON	REC
動作タイプ		ポジションナータイプ
電源入力電圧		DC24V ± 10%
電源電流	0.8A(Ethernet 付き: 1.0A)	0.8A
使用周囲温湿度	0 ~ 55℃※ 5%RH ~ 85%RH 但し結露、凍結なきこと	
使用雰囲気	腐食性ガスなきこと、特に塵埃がひどくなきこと	
安全カテゴリー対応	GWG 仕様: 4対応	-
保護等級	IP20	
質量	167g	135g
付属品	(GWG 仕様) ダミープラグ DP-5	-
外観寸法	W30mm × H115mm × D95mm	W30mm × H115mm × D95mm
パソコン専用テスターソフト	IA-OS(-C)	
テスターソフトボックス	TB-02/TB-03	

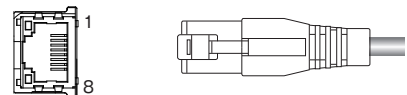
※40℃を超えた環境で使用する場合は、ファンユニットを装着すること(RECを除く)

コネクタ部位	接続コネクタ型式	備考
システムIO	ケーブル側 (RCON)DFMC1,5/5-ST-3,5	標準付属品
駆動源遮断	ケーブル側 (REC)DFMC1,5/4-ST-3,5	標準付属品
ネットワーク	ケーブル側	Ethernet ANSI/TIA/EIA-568-B カテゴリー5以上シールド付き8P8C モジュラープラグ(RJ45)
	コントローラ側	Ethernet ANSI/TIA/EIA-568-B カテゴリー5以上シールド付き8P8C モジュラージャック(RJ45)

ネットワーク接続用ケーブル

ピン番号	信号名	内容	適合電線径
1	TD +	送信データ +	Ethernet ケーブルは、 カテゴリー5以上の ストレート STP ケーブルを 使用します。
2	TD -	送信データ -	
3	RD +	受信データ +	
4	-	未使用	
5	-	未使用	
6	RD -	受信データ -	
7	-	未使用	
8	-	未使用	

ネットワーク用コネクタ



EC 接続ユニット

エレシリンダーを最大 4 軸接続することができるユニットです。

RCON
REC



型式	標準価格
RCON-EC-4	—

仕様 ※単品購入する場合の価格です。

電源	DC24V ± 10%
制御電源	0.1A
使用周囲温湿度	0 ~ 55℃ 5%RH ~ 85%RH 但し結露、凍結なきこと
使用雰囲気	腐食性ガスなきこと、特に塵埃がひどくなきこと
保護等級	IP20
質量	123g
外観寸法	W22.6mm × H115mm × D95mm
付属品	駆動源遮断コネクタ (DFMC1,5/4-ST-3,5 (REC))

REC 用ターミナルユニット

EC モジュールのみを接続する場合の終端抵抗です。
(ゲートウェイユニットを購入すると、付属されます。)

REC



型式	標準価格
RCON-GW-TRE	—

※単品購入する場合の価格です。

仕様

電源	DC24V ± 10%
使用周囲温湿度	0 ~ 55℃ 5%RH ~ 85%RH 但し結露、凍結なきこと
使用雰囲気	腐食性ガスなきこと、特に塵埃がひどくなきこと
保護等級	IP20
質量	48 g
外観寸法	W12.6mm × H115mm × D95mm

ターミナルユニット

RCON のシリアル通信の折り返し、入出力信号の終端抵抗となります。(ゲートウェイユニットを購入すると、付属されます。)

RCON



型式	標準価格
RCON-GW-TR	—

仕様

電源	DC24V ± 10%
使用周囲温湿度	0 ~ 55℃ 5%RH ~ 85%RH 但し結露、凍結なきこと
使用雰囲気	腐食性ガスなきこと、特に塵埃がひどくなきこと
保護等級	IP20
質量	48g
外観寸法	W12.6mm × H115mm × D95mm

外觀寸法

CAD図面がホームページよりダウンロードできます。
www.iai-robot.co.jp



うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

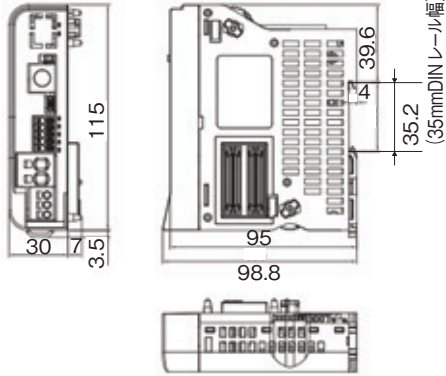
アクセサリ
アタッチメント

内蔵
コントローラー

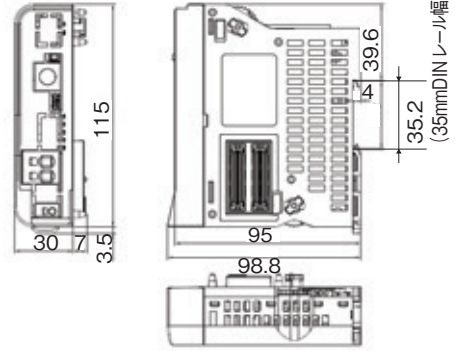
制御関連機器

マスターユニット

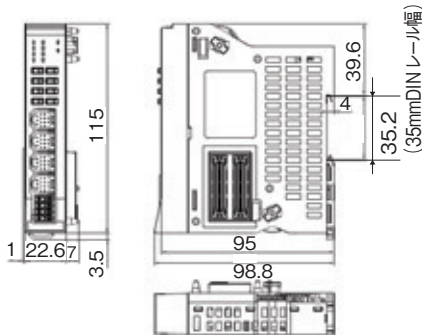
RCON



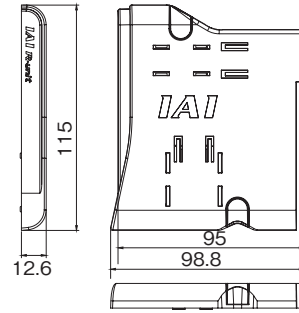
REC



EC 接続ユニット



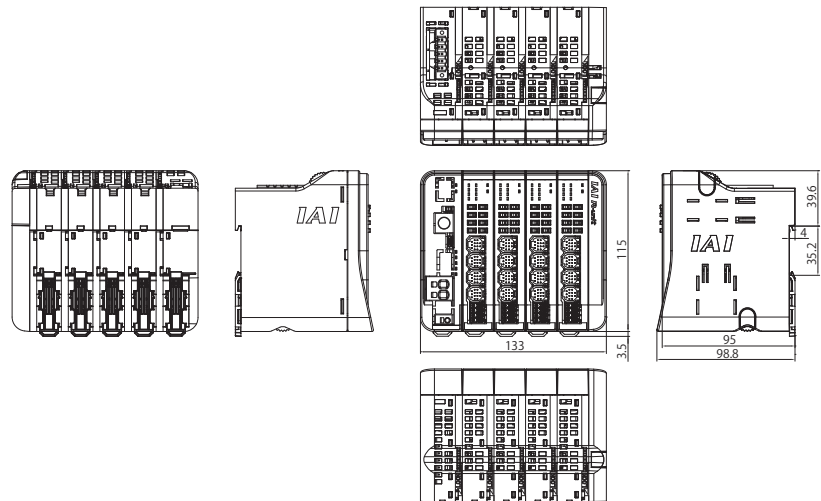
ターミナルユニット



ユニット組み合わせ例

REC

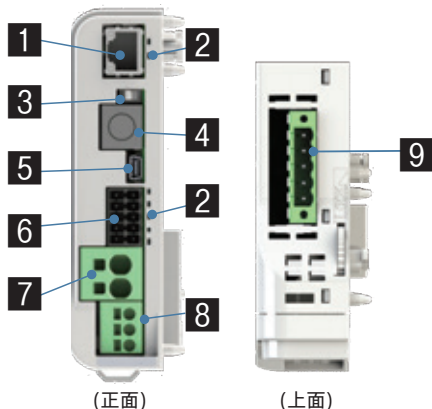
EC 接続ユニット 4 台 (16 軸) の場合



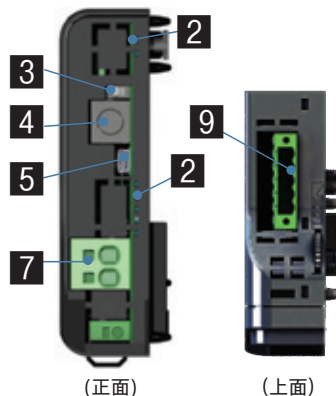
各部名称

マスターユニット

RCON-GW/GWG



REC-GW



1 Ethernetコネクタ

Ethernetに接続するためのコネクタです。
(RCONはオプションにて選択)

2 状態LED

コントローラーの状態を表します。

3 AUTO/MANUスイッチ

自動運転/マニュアル運転の切り替え用スイッチです。

4 SIOコネクタ

ティーチングボックス、パソコン専用ティーチングソフト用ケーブルを接続するためのコネクタです。

5 USBコネクタ

パソコン専用ティーチングソフト用ケーブルを接続するためのコネクタです。

6 システムI/Oコネクタ

STOP入力、PSA-24とのシリアル通信ラインを備えたコネクタです。
RCONは外部からのAUTO/MANU切り替え入力ができます。

7 モーター電源コネクタ

モーター電源+24V供給用コネクタです。

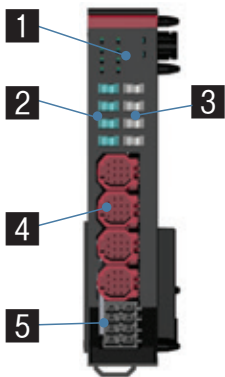
8 制御電源コネクタ

制御電源+24VとFGを接続するコネクタです。

9 フィールドバスコネクタ/I/Oコネクタ

I/O種類で選択したフィールドバスコネクタを接続するコネクタです。

EC 接続ユニット



1 状態LED

コントローラーの状態を表します。

2 ジョグスイッチ

ジョグ動作が行えるスイッチです。

3 ブレーキリリーススイッチ

強制ブレーキ解除用スイッチです。
(通常使用時はNOM側にする)

4 EC接続用コネクタ

エレシリンダーと接続するためのコネクタです。

5 駆動源遮断コネクタ

各アクチュエーター毎に駆動源遮断入力ができるコネクタです。

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

コントローラー
内蔵

制御関連機器

REC
RCON-
EC

PSA-24

TB-03

TB-03E
/02E

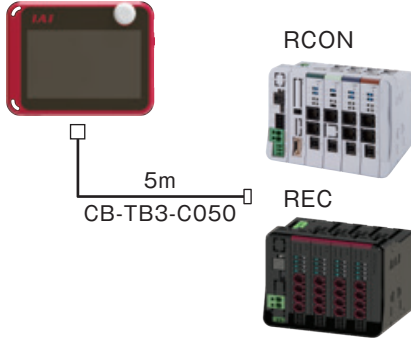
オプション

タッチパネルティーチングボックス

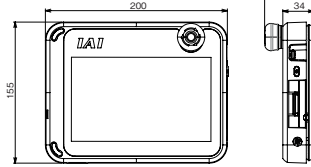
■ 特長 ポジションの入力、試験運転、モニター等の機能を備えた教示装置です。

■ 型式 **TB-03-**□ (対応バージョンはHPをご確認ください。)

■ 構成



■ 外観寸法



■ 仕様

定格電圧	24V DC
消費電力	3.6W 以下 (150mA 以下)
使用周囲温度	0~40℃
使用周囲湿度	5%RH~85%RH (結露、凍結なきこと)
耐環境性	IPX0
質量	670g (TB-03本体のみの場合)
充電方法	専用ACアダプター／コントローラーとの有線接続
無線接続	Bluetooth4.2 class2

パソコン専用ティーチングソフト(Windows専用)

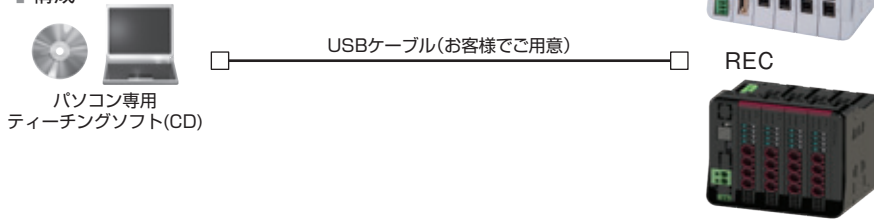
■ 特長 ポジション/プログラムの入力、試験運転、モニター機能等を備えた立上げ支援ソフトです。

RCON/REC用

■ 型式 **IA-OS**

(対応バージョンはHPをご確認ください。)

■ 構成



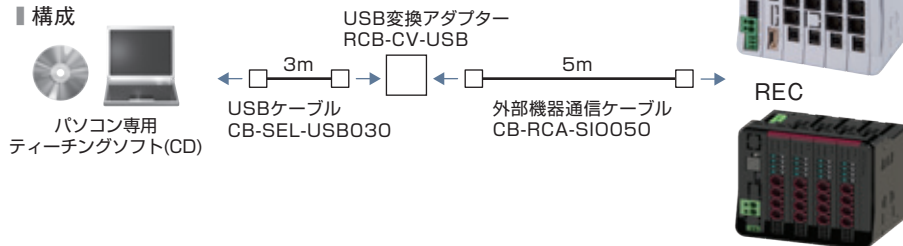
対応Windows : 7/10



■ 型式 **IA-OS-C** (外部機器通信ケーブル+USB変換アダプター+USBケーブル付き)

(対応バージョンはHPをご確認ください。)

■ 構成



対応Windows : 7/8/8.1/10



うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクセサリ

コントローラー
内蔵

制御関連機器

REC
RCON-
EC

PSA-24

TB-03

TB-03E
/02E

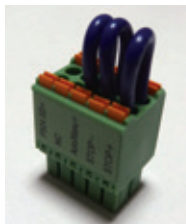
メンテナンス部品

システムI/Oコネクタ

■ 概要 非常停止入力、外部からの動作モードの切り替え入力等のコネクタです。

RCON-GW(G)用

■ 型式 DFMC1,5/5-ST-3,5



駆動源遮断コネクタ

EC接続ユニット用

■ 型式 DFMC1,5/4-ST-3,5(REC)



メンテナンス部品(ケーブル)

製品ご購入後、ケーブル交換等で手配が必要な場合は、下記型式をご参照ください。

■ 型式 CB-REC-PWBIO□□□-RB

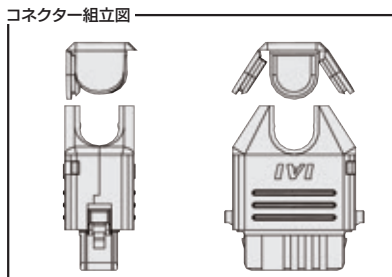
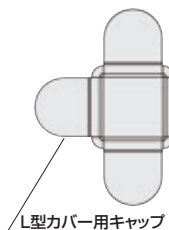
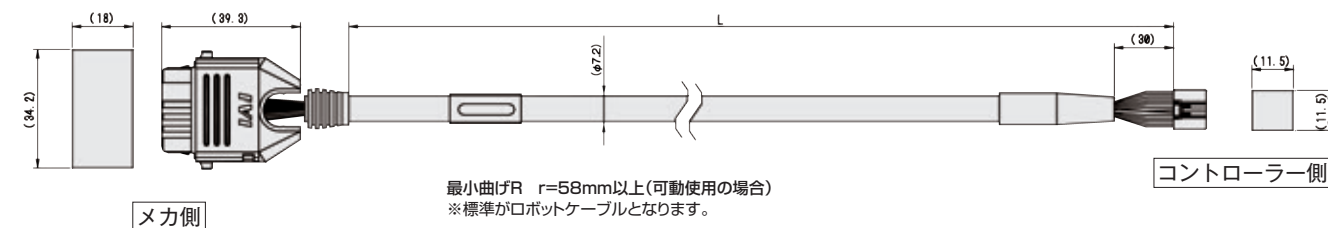
※□□□はケーブル長さ(L)を記入、
最長10mまで対応 例)030=3m



3-1871946-6			DF62C-13S-2.2C(18)		
色	信号名	ピンNo.	ピンNo.	信号名	色
黒(AWG18)	0V	A1	2	0V	黒(AWG18)
赤(AWG18)	24V(MP)	B1	1	24V(MP)	赤(AWG18)
水(AWG22)	24V(CP)	A2	12	24V(CP)	水(AWG22)
橙(AWG26)	IN0	B3	7	OUT0	橙(AWG26)
黄(AWG26)	IN1	B4	8	OUT1	黄(AWG26)
緑(AWG26)	IN2	B5	9	OUT2	緑(AWG26)
青緑(AWG26)	SD+	B6	6	SD+	青緑(AWG26)
薄灰(AWG26)	SD-	A6	10	SD-	薄灰(AWG26)
青(AWG26)	OUT0	A3	3	INO	青(AWG26)
紫(AWG26)	OUT1	A4	4	IN1	紫(AWG26)
灰(AWG26)	OUT2	A5	5	IN2	灰(AWG26)
茶(AWG26)	BKRLS	B2	11	BKRLS	茶(AWG26)
			13	FG	緑(AWG26)

■ 型式 CB-REC2-PWBIO□□□-RB

※□□□はケーブル長さ(L)を記入、
最長10mまで対応 例)030=3m



1-1871946-6			DF62C-13S-2C(18)		
色	信号名	ピンNo.	ピンNo.	信号名	色
黒(AWG18)	0V	A1	2	0V	黒(AWG22)
赤(AWG18)	24V(MP)	B1	1	24V(MP)	赤(AWG22)
水(AWG22)	24V(CP)	A2	12	24V(CP)	水(AWG22)
橙(AWG26)	IN0	B3	7	OUT0	橙(AWG26)
黄(AWG26)	IN1	B4	8	OUT1	黄(AWG26)
緑(AWG26)	IN2	B5	9	OUT2	緑(AWG26)
青緑(AWG26)	SD+	B6	6	SD+	青緑(AWG26)
薄灰(AWG26)	SD-	A6	10	SD-	薄灰(AWG26)
青(AWG26)	OUT0	A3	3	INO	青(AWG26)
紫(AWG26)	OUT1	A4	4	IN1	紫(AWG26)
灰(AWG26)	OUT2	A5	5	IN2	灰(AWG26)
茶(AWG26)	BKRLS	B2	11	BKRLS	茶(AWG26)
			13	FG	緑(AWG26)

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アフターユナイター

コントローラー

内蔵

制御関連機器

REC
RCON-
EC

PSA-24

TB-03

TB-03E
/02E

PSA-24



■型式 PSA-24/PSA-24L

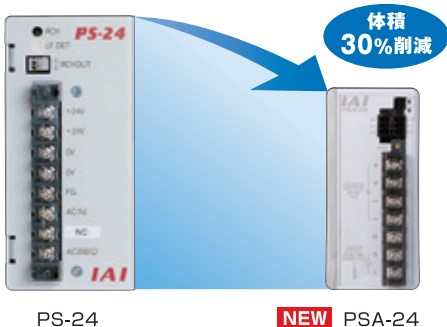
DC24V 電源



特長

コンパクト

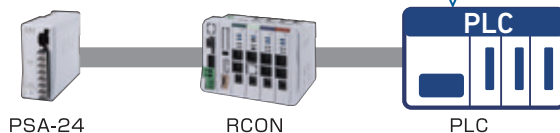
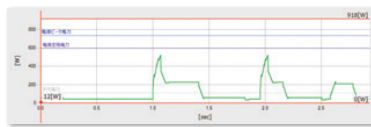
従来の24V電源よりもサイズが小さくなり
設置スペースの確保がしやすくなりました。



電源内部データ外部出力

R-unitと接続し、下記の内容をモニターすることが可能です。
(モーション制御時は対応できません)

- 出力電圧
- 出力電流
- 負荷率
- 通算通電時間
- 内部温度
- ファン回転数低下警告



電源カリキュレーター

アクチュエーター動作の事前シミュレーションで最適な電源容量を算出し、
必要電源ユニット数を計算します。

接続したいアクチュエーター条件を入力し、動作パターンを
設定します。動作パターンはアイコン選択で簡単に設定できます。

アクチュエーター条件入力



動作パターン設定



電源容量と電源ユニット必要数が表示されます。
さらに、電流値グラフと軸動作ステータスも確認できます。

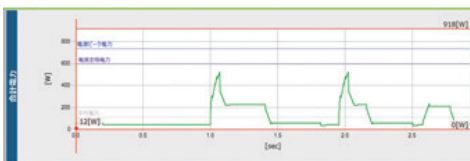
計算結果表示

動作パターン	計算結果	PSA-24必要台数
ピーク電力値	522.86 [W]	FAN有り 2 [台]
平均電力	108.07 [W]	FAN無し 2 [台]

必要電源台数



電流値グラフ



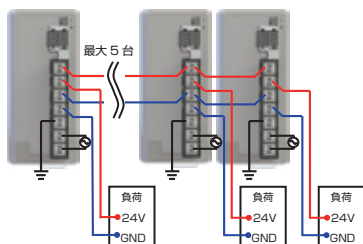
「カリキュレーター」のソフトは下記こちらから、ダウンロードしてください。

<https://www.iai-robot.co.jp/download/pcsoft/calculator/>

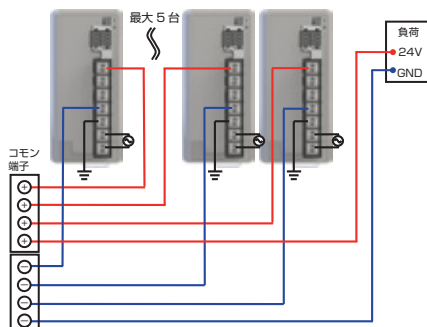


最大5台までの並列運転が可能

【負荷が複数ある場合】



【負荷が1台の場合】



並列接続台数と許容電源

接続台数 [台]	定格電流 [A]		ピーク電流 [A]
	PSA-24 (ファンなし)	PSA-24L (ファン付き)	
1	8.5	13.8	17.0
2	15.3	24.8	30.6
3	22.95	37.3	45.9
4	30.6	49.7	61.2
5	38.25	62.1	76.5

(注) 下記条件での並列接続はできません。
 ・PSA-24(ファンなし仕様)とPSA-24L(ファン付き仕様)の並列接続
 ・本電源以外の電源ユニットとの並列接続 ・PS-24との並列接続

型式 / 価格

型式	PSA-24 (ファンなし)	PSA-24L (ファン付き)
標準価格	—	—

仕様表

項目	仕様		条件等
	PSA-24(ファンなし)	PSA-24L(ファン付き)	
電源入力電圧範囲	AC100V~AC230V±10%		
電源電流	AC100V	2.5A以下	連続定格出力204W
	AC200V	1.4A以下	連続定格出力204W
電源周波数範囲	50/60Hz±5%		
電源容量	AC100V	250VA	連続定格出力204W
	AC200V	280VA	連続定格出力204W
突入電流(注1)	AC100V	27.4A(typ)	
	AC200V	54.8A(typ)	
瞬時停電耐量	50Hz	20ms	
	60Hz	16ms	
感電保護機構	クラス I		
効率	AC100V	86%以上	
	AC200V	90%以上	
出力電圧範囲(注2)	24V±10%		
連続定格出力	8.5A(204W)	13.8A(330W)	
ピーク出力	17A(408W)		
保護機能	過電流保護、過熱保護、過負荷保護		
	過電圧保護、入力低電圧保護、ファン回転検出		
使用周囲温度	0℃~+55℃(ディレーティング有)		
使用周囲湿度	5%RH~85%RH		結露、凍結なきこと
使用雰囲気	腐食性ガスなきこと、特に塵埃がひどくなきこと		
耐振動	振動数10~57Hz/振幅:0.075mm 振動数57~150Hz/加速度9.8m/s ² XYZ各方向 掃引時間:10分 掃引回数:10回		
耐衝撃性	落下高さ800mm・1角3稜6面		
感電保護機構	クラス I		
保護等級	適用なし		
発熱量	AC100V	28.6W	204W連続定格時
	AC200V	20.4W	204W連続定格時
冷却方式	自然空冷	ファンユニットによる強制空冷	
絶縁耐電圧	AC入力-DC出力	漏れ電流10mA	AC3000V 1分間
	AC入力-FG	漏れ電流10mA	AC2000V 1分間
	DC出力-FG	漏れ電流25mA	AC500V 1分間
絶縁抵抗	AC入力-DC出力	DC500V 50MΩ以上	
	AC入力-FG	DC500V 50MΩ以上	
	DC出力-FG	DC500V 50MΩ以上	
漏洩電流(注3)	AC100V	0.40mA typ	
	AC200V	0.75mA typ	
安全規格	UL61010、EN61010-1		
	KC(EMC)、EN55011		
質量	805g	845g	

(注1) 突入電流が流れるパルス幅は5ms以下です。また並列運転時は、突入電流が台数分加算されます。突入電流にて、ブレーカーが動作しないように、特性を十分に確認して選定してください。
 (注2) 本電源は並列運転を可能とするために、負荷に応じて出力電圧を変動させる特性を持たせています。そのため本電源はIAIコントローラー専用とします。負荷による出力電圧の特性は、取扱説明書を参照してください。
 (注3) 電源単体の漏れ電流の規定です。

● 本電源は定電圧電源ではありません。出力電圧は負荷により変動（負荷率に応じて電圧が下降）します。よって弊社のアクチュエーター以外の機器には接続しないでください。
 ● 並列運転は5台までとしてください。また、本電源以外の電源を並列運転用として同時に使用しないでください。
 ● 直列運転はできませんのでご注意ください。
 ● 複数台並べて使用する場合には、PSA-24（ファンなし）では各電源の間隔を目安として10mm以上としてください。（ファン付きでは、間隔は必要ありません）
 ● PSA-24（ファンなし）は自然空冷タイプの電源ですので、実装時には、電源周囲に熱がこもらぬ様に、自然対流を十分考慮してください。
 ● 本製品の筐体は放熱効果も兼ねています。大変熱くなりやけどの原因となりますので、設置後は筐体に触らないでください。

うれしい10のポイント
アプリケーション事例

選定

カタログの見方

注意事項

アクチュエーター

コントローラー
内蔵

制御関連機器

REC RCON-EC

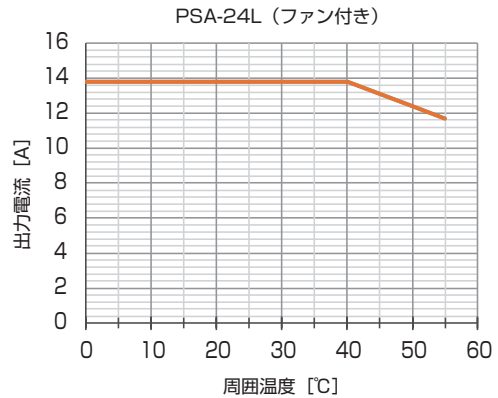
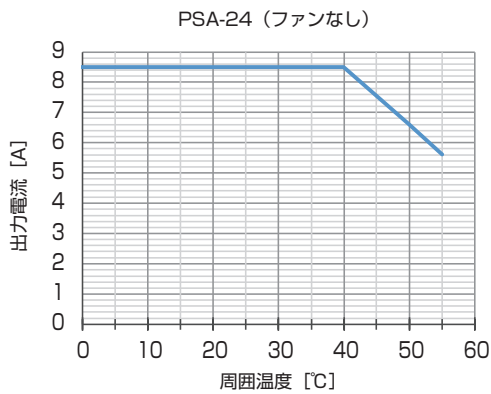
PSA-24

TB-03

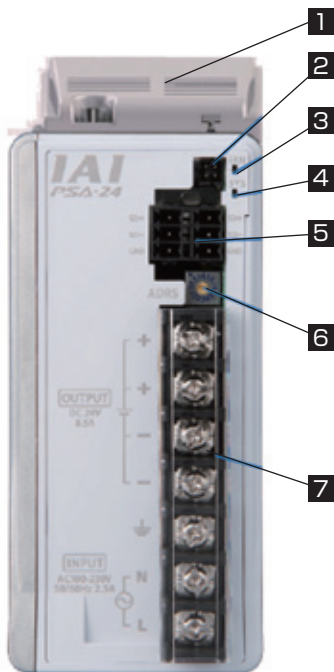
TB-03E /02E

周囲温度に対するディレーティング

周囲温度が40℃以上の場合は、下図のディレーティングカーブに従い、出力電力を低減してください。



各部名称



1 ファンユニット

連続定格出力を 330W にて使用する (PSA-24L) ときに接続するユニット

2 ファン接続用ユニット

連続定格出力を 330W にて使用するときのファン接続用コネクタ

3 ファンアラーム通知 LED 4 正常動作通知用 LED

2 種類の LED があり、ファン・電源の状態を表します

名称	パネル表記	表示色	状態	説明
ファンアラーム通知 LED	FAN	橙	点灯	ファン回転数異常
			点滅	ファン回転数警告
			消灯	ファン異常なし
正常動作通知用 LED	SYS	緑	点灯	正常動作中
			消灯	停止中

5 通信用コネクタ

通信により電源内部のステータスデータをモニターするためのコネクタ

6 通信用アドレススイッチ

複数台の電源をマルチドロップで接続し、通信上のスレーブアドレスの割付を設定

7 電源端子台

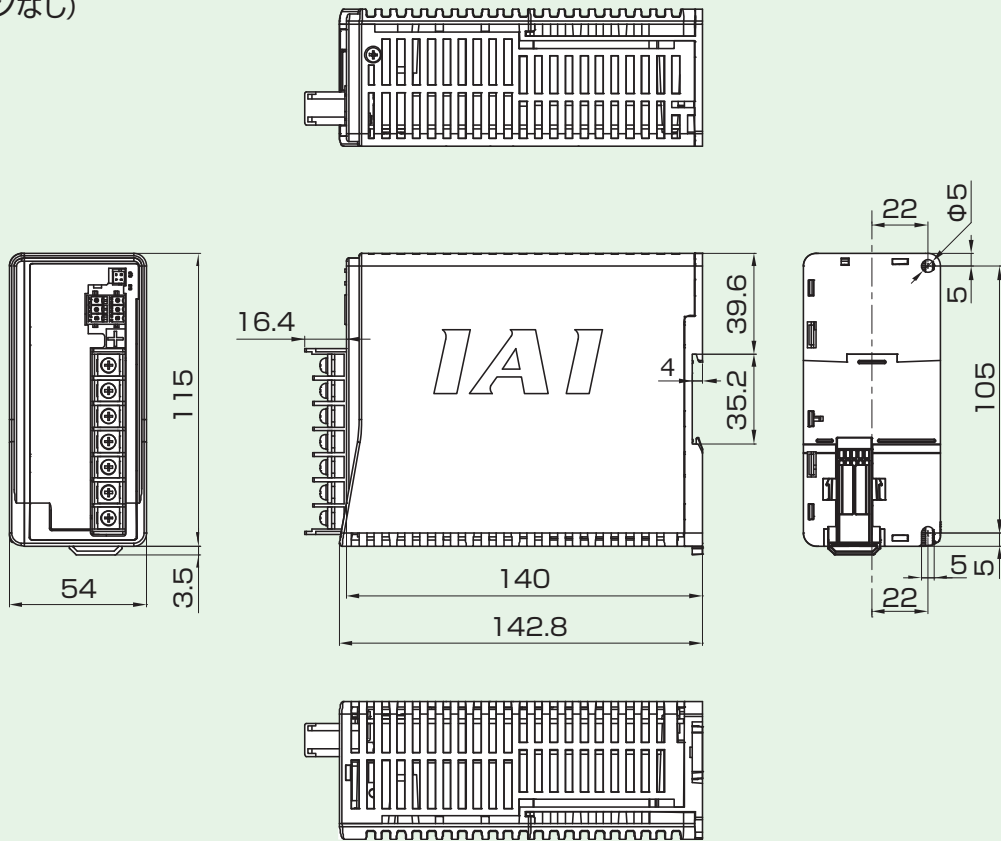
AC 電源入力・フレームグランド・出力電圧の配線を接続

外形寸法図

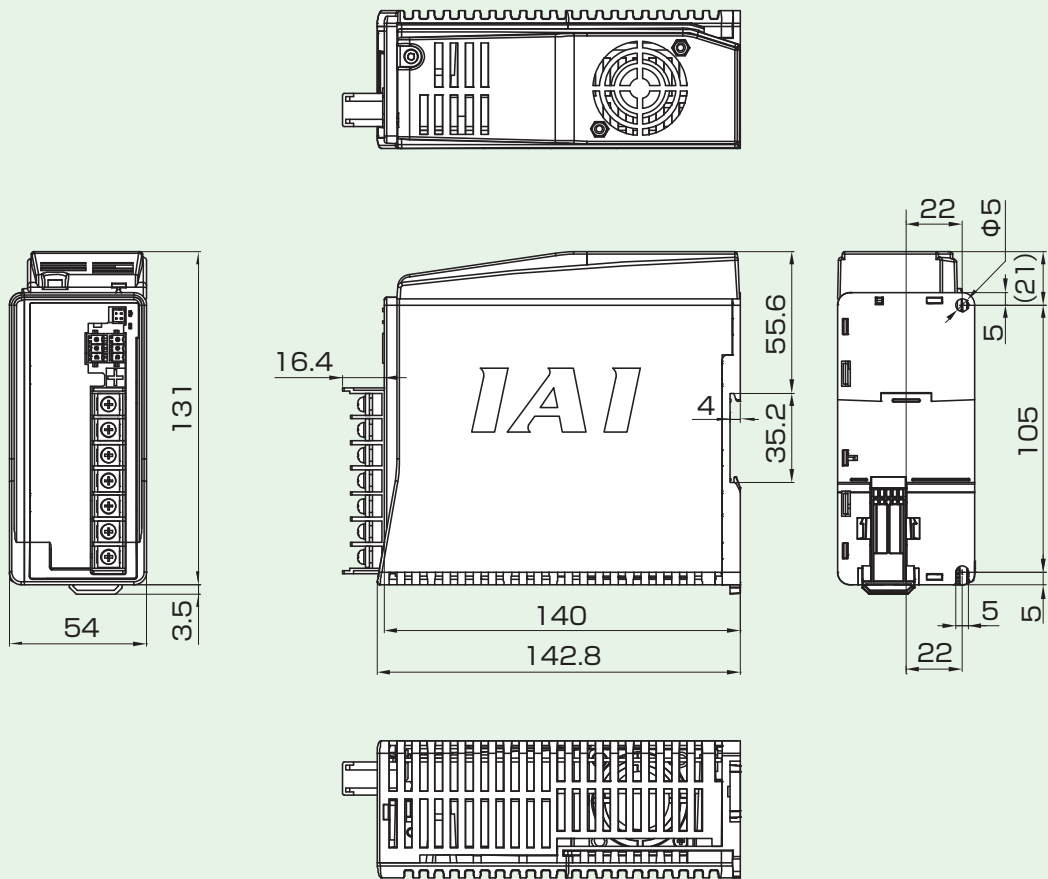
CAD図面がホームページよりダウンロードできます。
www.iai-robot.co.jp



PSA-24 (ファンなし)



PSA-24L (ファン付き)



うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

コントローラー
内蔵

制御関連機器

REC
RCON-
EC

PSA-24

TB-03

TB-03E
/02E

TB-03

ポジションコントローラー / プログラムコントローラー共用
タッチパネルティーチングボックス TB-03



特長

1. 無線接続で動作条件を設定

エレシリンダー本体とケーブルで接続しなくても装置外部から位置調整や動作条件の設定アクチュエーターの動作ができます。

※停止スイッチは「有線接続」時のみ有効です。「無線接続」時は無効となります。ご注意ください。



無線により動作可能なエレシリンダーは、エレシリンダー型式オプション欄記載内容によって無線機能が異なります。
『-WL』=編集のみ、『-WL2』=編集+動作

2. 状態モニターにより日常点検が簡単、トラブル発生時も復旧時間が短縮

エレシリンダーが常時発信している無線データを受信して、最大16軸の稼働状態をモニターすることができます。また、異常が発生した場合も無線状態でトラブルシューティングができるので、トラブル発生時の復旧時間を短縮することができます。※エレシリンダー側と「無線接続」時のみモニターが可能です。

状態モニター画面

軸名称表示
お客様の用途に合わせて任意に設定(変更)できます。

状態モニター
軸の状況が確認できるためメンテナンス時期の確認に活用できます。

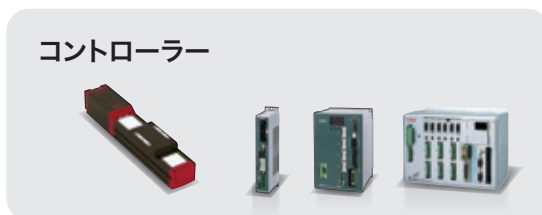
無線	D1CB07 S/N A70458479	サーボ 現在位置 0.00 mm	移動回数 走行距離 過負荷レベル	7031 102 m 0 %	アラームグループ0 コントローラー～エンコーダー異常 アラーム
----	-------------------------	------------------------	------------------------	----------------------	------------------------------------

エラーステータスモニター
アラームや警告が発生している場合に表示します。トラブルシューティングに対応できます。

トラブルシューティング画面

3. エレシリンダーだけでなく、すべてのアイエイアイ製コントローラーに対応

専用ケーブルで全てのコントローラー※と接続できます。従来のティーチングボックスTB-02と同じ機能・操作ができます。
※2018年以降に総合カタログ掲載されている全てのコントローラー



エレシリンダーはエレシリンダー型式選択で有線/無線を選択可能です。

型式・標準価格

1台で全てのコントローラー※に対応できますが、各コントローラーと接続するケーブルは、接続コントローラーに合わせて選択する必要があります。また、本体充電用のACアダプターは使用する環境に合わせてお選びください。

型式 **TB - 03** - **ケーブル** - **ACアダプター**

※2018年以降に総合カタログ掲載されている全てのコントローラー

● 本体+ケーブル+ACアダプター セット型式

接続コントローラー	型式		ケーブル		標準価格
	本体+ケーブル	ACアダプター	エレシリンダー/ ポジションコントローラー用	プログラムコントローラー用	
エレシリンダー ポジションコントローラー	TB-03-C	(無記号)/C/E/K	①CB-TB3-C050	-	-
		N ※2			-
プログラムコントローラー	TB-03-S	(無記号)/C/E/K	-	-	②CB-TB3-S050
		N ※2			③CB-SEL-SJS002
エレシリンダー ポジションコントローラー プログラムコントローラー	TB-03-SC	(無記号)/C/E/K	①CB-TB3-C050	-	②CB-TB3-S050
		N ※2			③CB-SEL-SJS002 (変換ケーブル) ※3
	TB-03-SCN ※1	(無記号)/C/E/K	-	-	-
		N ※2			-

※1 ケーブルなし ※2 ACアダプターなし

● ケーブル単品型式

接続コントローラー	型式	標準価格
エレシリンダー ポジションコントローラー	①CB-TB3-C050	-
プログラムコントローラー	②CB-TB3-S050	-
	③CB-SEL-SJS002(変換ケーブル) ※3	-

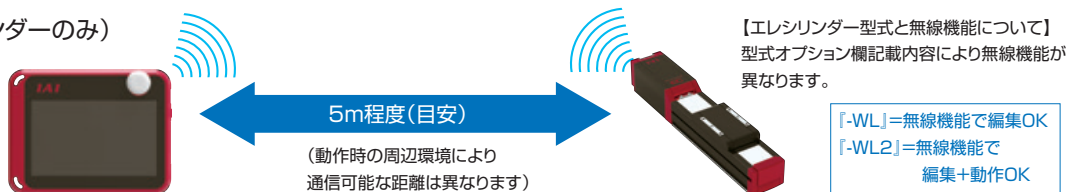
※3 ASEL, PSEL, SSEL, MSEL接続時に②のケーブルと併せて使用します

● ACアダプター単品型式

接続コントローラー	型式	仕様	単品型式	標準価格
エレシリンダー ポジションコントローラー プログラムコントローラー	(無記号)	日本・北米・タイ向け	UN318-5928	-
	C	中国向け	UNZ318-5928	-
	E	欧州向け	UNE318-5928	-
	K	韓国向け	UNR318-5928	-

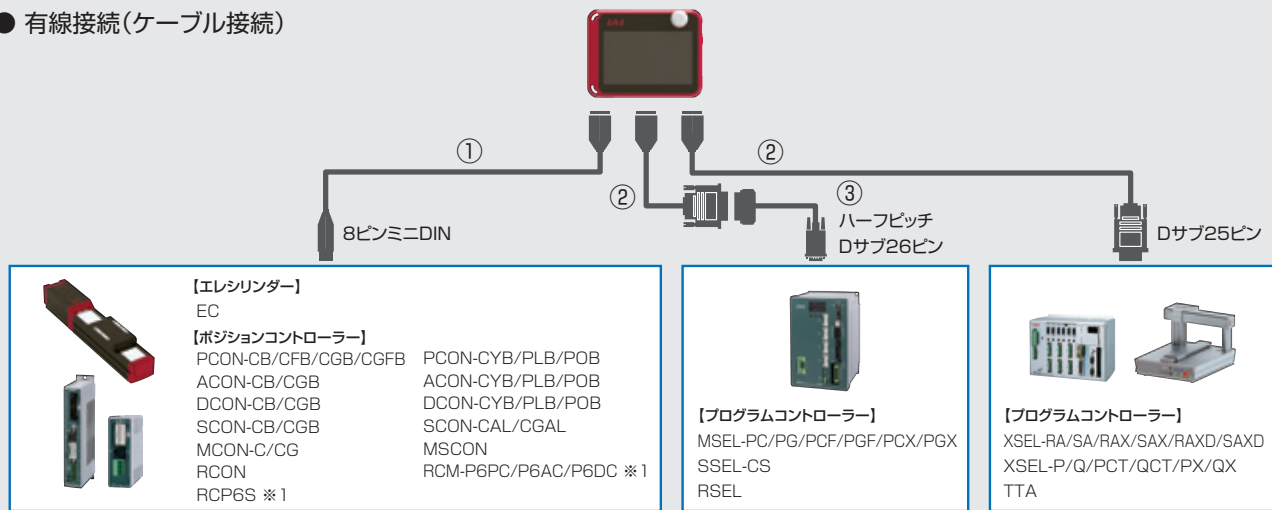
接続

● 無線接続 (エレシリンダーのみ)



注意:無線接続は認証関係で使用国が限定されます。詳細は2-436をご参照ください。

● 有線接続(ケーブル接続)



※1 RCP6S, RCM-P6を動作させる場合には、ゲートウェイユニットかPLC接続ユニットが必要です。

TB-03

本体仕様

電源入力電圧範囲	DC24V±10%【コントローラーより供給】 DC5.9V(5.7~6.3V)【ACアダプターより供給】
消費電力	3.6W以下
消費電流	150mA(コントローラーより供給)
使用周囲温度	0~40℃(結露、凍結なきこと)
使用周囲湿度	5%RH~85%RH以下(結露、凍結なきこと)
保存周囲温度	-20~40℃
耐久振動	10~57Hz 振幅0.075mm
保護等級	IPX0
質量	670g(本体)+約285g(専用ケーブル)
液晶	7インチTFTカラー-WVGA(800×480)
外部メモリー	SD/SDHCメモリーカードインターフェース搭載(1G~32G)
充電方法	専用ACアダプター/コントローラーとの有線接続
言語対応	日本語/英語/中国語

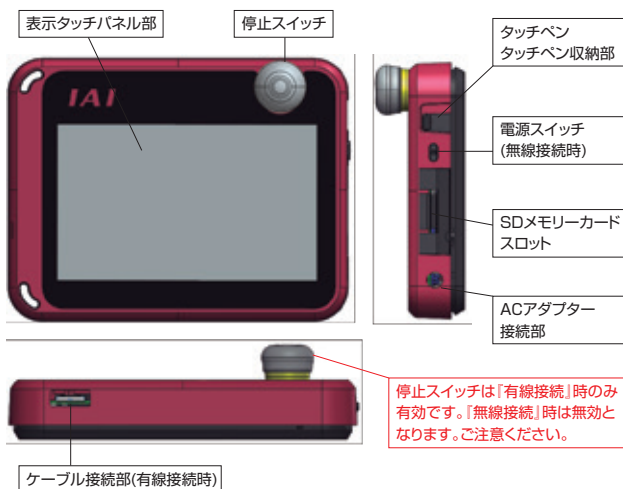
無線機能 (エレシリンダー接続時のみ)

無線接続	Bluetooth4.2 Class2
無線機能	データ設定/モニター機能/軸動作
動作指令/停止指令	ポジション移動/ジョグ/インチャング
最大接続軸数	16軸
動作	バッテリー(AB-7)動作
無線動作時間	最大4時間(バッテリー駆動)
バッテリー寿命	サイクル耐久性300回

ACアダプター共通仕様

電源入力電圧範囲	単相AC100~240V±10%
電源電流	0.4Amax
消費電流	2.8Amax
出力電圧	DC5.9V(5.7~6.3V)
充電時間	約3時間
ケーブル長	1500±100mm

各部名称

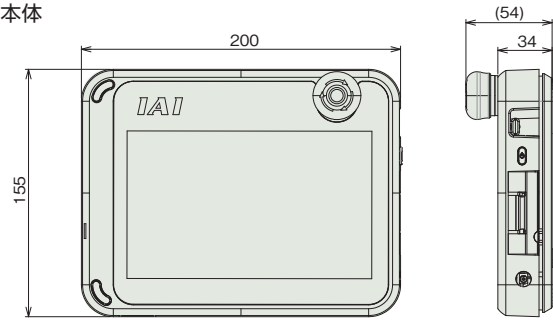


外形寸法

CAD図面がホームページよりダウンロードできます。
www.iai-robot.co.jp

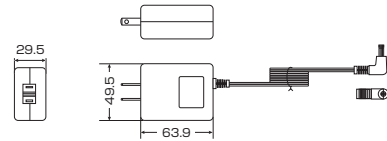
2次元 CAD
3次元 CAD

●本体

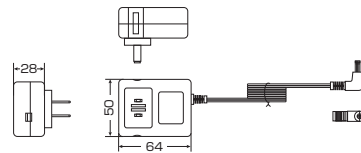


●ACアダプター

日本・北米・タイ向け:UN318-5928

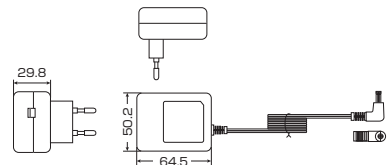


中国向け:UNZ318-5928



欧州向け:UNE318-5928

韓国向け:UNR318-5928

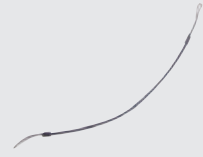


オプション

●ストラップ:STR-1



●スパイラルコード:SIC-1



●グリップベルト:GRP-2



■メンテナンス部品

バッテリーユニット:AB-7



無線接続での軸動作に関する注意事項

本装置(V2.30以降)は、オプション型式:WL2のエレシリンダーを無線接続状態で動作させることが可能です。その場合は、以下に従い安全を十分確認した上で使用してください。

- 無線で接続されている場合は、**本装置の停止スイッチは機能しません**。緊急停止が必要になった場合に停止させるための装置/回路を用意してください。



- 無線でのエレシリンダー動作は、エレシリンダー動作テスト(前進端・後退端移動、ジョグ、インチング)ができますが、**自動運転を行うための機能ではありません**。使用環境のリスクに基づき機械のシステムを構築ください。
- 組込機械に求められる規格の要求に基づきリスクアセスメントを実施ください**。通信が不通になることを含め、制御信号が受信されない時に、自動的に停止しなければならない様な危険の伴う操作は許容できません。
- 無線での軸動作による停止動作は、EN ISO 13849-1:2015における安全機能としては使用できません。またEN ISO 13849-1:2015における安全カテゴリーBおよび1~4にも対応しません。

無線に関する取扱い上の注意

- 本製品はISMバンドと呼ばれる2.4GHz帯の電波(無線周波数2,400~2483.5MHz、無線出力+5dBm)を使用しています。
- 本周波数帯は、電子レンジや無線LAN等のさまざまな機器で使用されているため、電波障害が発生し、通信ができない場合があります。
- 本製品の使用は、下記国内(地域内)でのみ、許可されています。その他の国(地域)においては、該当国(地域)の法令に基づき認証を取得する必要があります。

日本、アメリカ、カナダ、EU加盟国、中国、韓国、タイ、メキシコ

TB-03E

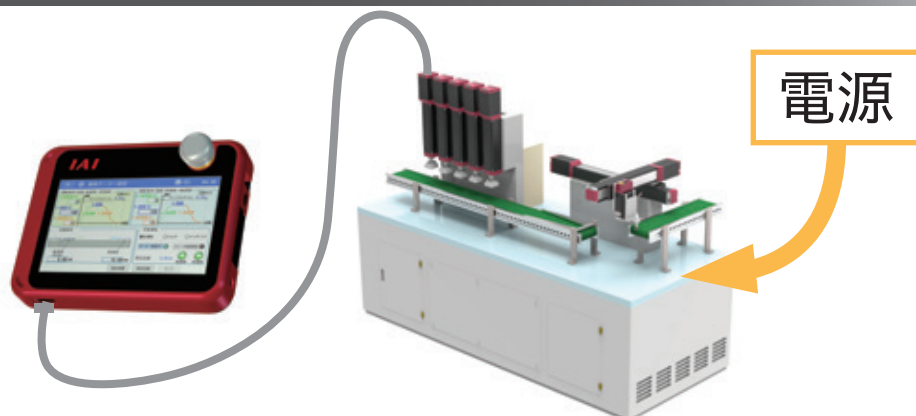
エレシリンダー® 専用
電源ユニット付きティーチングボックス



特長

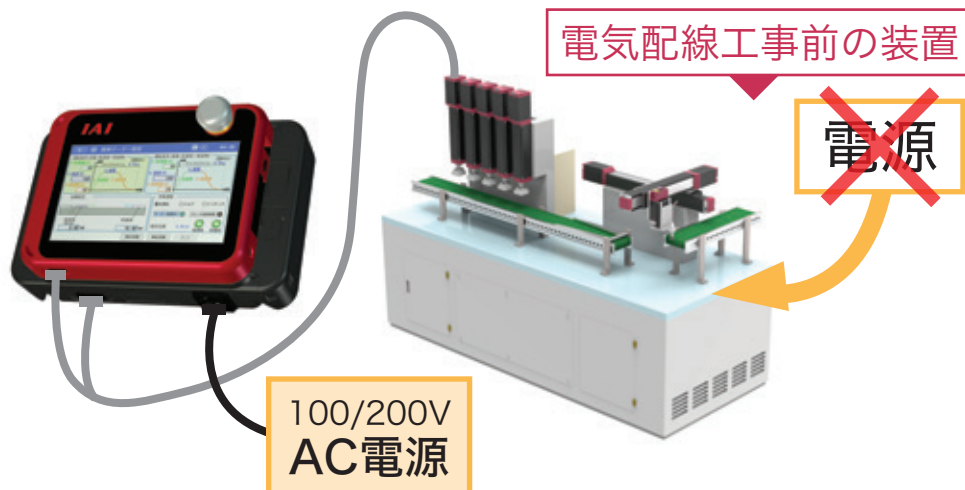
ティーチングボックス+電源ユニットで
電気配線工事前でもデータ設定&試運転可能

今までは…



装置への電源供給が無いと、エレシリンダーの試運転やデータ設定はできません。

電源ユニット付きティーチングボックスを使用すると…



ティーチングボックス側で駆動用電源を確保するので、
電気配線工事前でも「ブレーキ解除」「試運転」「データ設定」ができます！

型式

TB

シリーズ

03E

タイプ

SCN

コントローラー
接続ケーブル

[]

ティーチングボックス用
ACアダプター

[]

電源ユニット用
ケーブル

03E

エレシリンダー用
アクチュエーター駆動電源ユニット付

SCN

ケーブル無し※

無記入	日本・北米・タイ・メキシコ向け
C	中国向け
E	欧州向け
K	韓国向け
N	ACアダプター無し

0

ケーブル無し

1

AC100V用電源ケーブル(2m)
先端プラグ付き

2

AC200V用電源ケーブル(2m)
先端丸端子付き

※コントローラー接続ケーブルの役割も兼ねた
EC電源+TB-03接続複合ケーブル(CB-ADTB-PWTB050)が付属されます。

価格

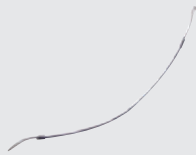
名称	TB-03E					
タッチパネル用 ACアダプター	日本 / 北米 / タイ / メキシコ 中国、欧州、韓国向け			無し		
電源ユニット用 ケーブル	無し	AC100V用	AC200V用	無し	AC100V用	AC200V用
標準価格	-	-	-	-	-	-

オプション

●ストラップ:STR-1



●スパイラルコード:SIC-1



●グリップベルト:GRP-2



■メンテナンス部品

バッテリーユニット:AB-7



うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

コントローラー

内蔵

制御関連機器

REC
RCON-
EC

PSA-24

TB-03

TB-03E
/02E

接続



付属
EC電源+TB-03接続複合ケーブル
<型式:CB-ADTB-PWTB050>

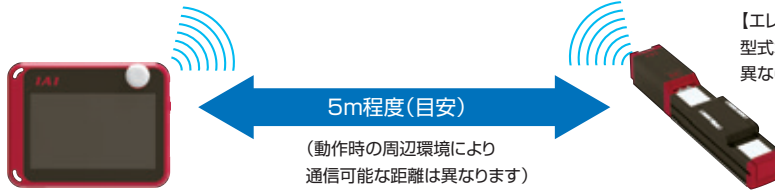


*ティーチングボックスと
アクチュエーター駆動電源ユニットは
着脱可能です。

型式選択したものが付属

AC100V用電源ケーブル
<型式:KWD-UJ-2MBS>
AC200V用電源ケーブル
<型式:CB-APMEC-PW020-TM>

■アクチュエーターで「WL」「WL2」を選択した場合、無線接続が可能です。
*アクチュエーターへの電源配線は必要です。

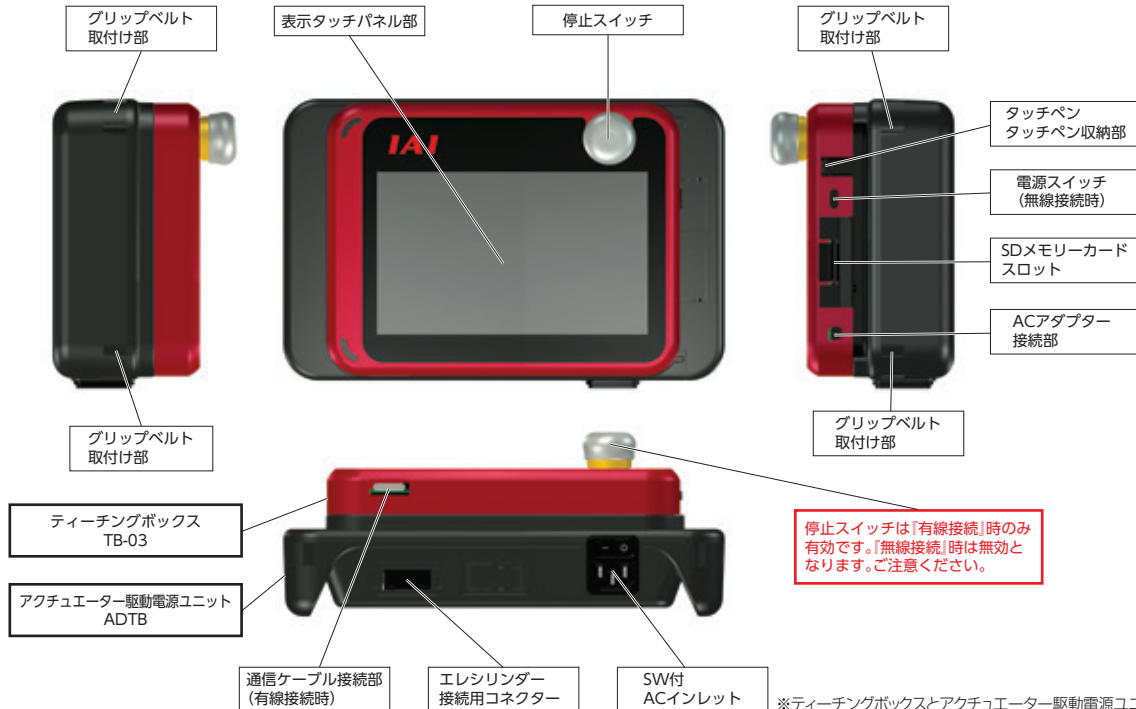


【エレシリンダー型式と無線機能について】
型式オプション欄記載内容により無線機能が
異なります。

「-WL」=無線機能で編集OK
「-WL2」=無線機能で
編集+動作OK

注意:無線接続は認証関係で使用国が限定されます。詳細は2-436をご参照ください。

各部名称



電源ユニット部仕様

定格入力電圧	単相 AC100 ~ 230V ± 10%	
入力電流 (周囲温度 25℃における 定格入出力条件にて規定)	1.4A typ. (AC100V) 0.6A typ. (AC230V)	
周波数範囲	50/60Hz ± 5%	
電源容量 (周囲温度 25℃における 定格入出力条件にて規定)	141VA (AC100V) 145VA (AC230V)	
出力電圧	DC24V ± 10%	
負荷電流	標準 防塵防滴 高剛性	省電力設定無効時: 定格 3.5A 最大 4.2A 省電力設定有効時: 定格 2.2A
	細小型	最大 2.0A
出力容量	省電力設定無効時: 定格 84W 最大 98.4W 省電力設定有効時: 定格 52.8W	
使用周囲温度	0 ~ 40℃ (結露、凍結なきこと)	
使用周囲湿度	5%RH ~ 85%RH (結露、凍結なきこと)	
保存周囲温度	-20 ~ 70℃	
雰囲気	腐食性ガスなきこと、特に塵埃がひどくなきこと	
標高	海拔 1000m 以下	
耐振動	振動数 10 ~ 57Hz / 振幅: 0.075mm 振動数 57 ~ 150Hz / 加速度 9.8m/s ² XYZ 各方向 掃引時間: 10分 掃引回数: 10回	
梱包落下	落下高さ 800mm・1角3稜6面	
過電圧カテゴリ	II	
汚染度	2	
感電保護クラス	II	
保護等級	IP30	
質量	約 740g	
冷却方式	自然空冷	

TB-03本体仕様

電源入力電圧範囲	DC24V ± 10% 【コントローラーより供給】 DC5.9V(5.7 ~ 6.3V) 【ACアダプターより供給】
消費電力	3.6W 以下
消費電流	150mA (コントローラーより供給)
使用周囲温度	0 ~ 40℃ (結露、凍結なきこと)
使用周囲湿度	5%RH ~ 85%RH (結露、凍結なきこと)
保存周囲温度	-20 ~ 40℃
耐久振動	10 ~ 57Hz 振幅 0.075 mm
保護等級	IPX0
質量	670 g (本体) + 約 285 g (専用ケーブル)
液晶	7インチ TFT カラー WVGA (800 × 480)
外部メモリー	SD/SDHCメモリーカードインターフェイス搭載 (1G ~ 32G)
充電方法	専用 AC アダプター / コントローラーとの有線接続
言語対応	日本語 / 英語 / 中国語

無線機能

ACアダプター共通仕様

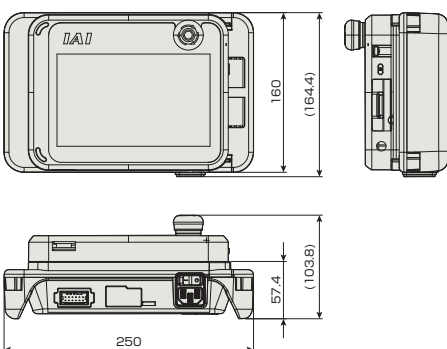
無線接続での軸動作に関する注意事項

無線に関する取扱い上の注意

➡ 2-435ページをご確認ください。
TB-03と共通です。

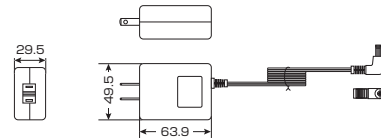
外形寸法

●本体

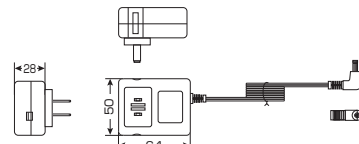


●ACアダプター

日本・北米・タイ・メキシコ向け: UN318-5928

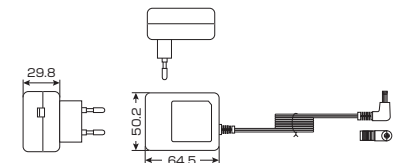


中国向け: UNZ318-5928



欧州向け: UNE318-5928

韓国向け: UNR318-5928



CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

コントローラー
内蔵

制御関連機器

REC
RCON-
EC

PSA-24

TB-03

TB-03E
/02E

TB-02E

エレシリンダー®専用
電源ユニット付きティーチングボックス



型式

TB - **02E** - **C** - [] - []

シリーズ タイプ コントローラー
接続ケーブル 停止スイッチ色 電源ユニット用
ケーブル

02E	エレシリンダー用 アクチュエーター駆動電源ユニット付	C	エレシリンダー ポジションコントローラー用※	無記入	灰色	0	ケーブル無し
				SWR	赤色	1	AC100V用電源ケーブル(2m) 先端プラグ付き
						2	AC200V用電源ケーブル(2m) 先端丸端子付き

※エレシリンダー・ポジションコントローラー用接続ケーブル(CB-TB1-C002)に加えて、
EC電源ケーブル(CB-ADTB-PW050-RB)が付属されます。

価格

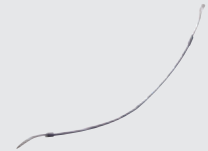
名称	TB-02E		
	無し	AC100V用	AC200V用
電源ユニット用 ケーブル	無し	AC100V用	AC200V用
標準価格	-	-	-

オプション

●ストラップ:STR-1



●スパイラルコード:SIC-1



●グリップベルト:GRP-2

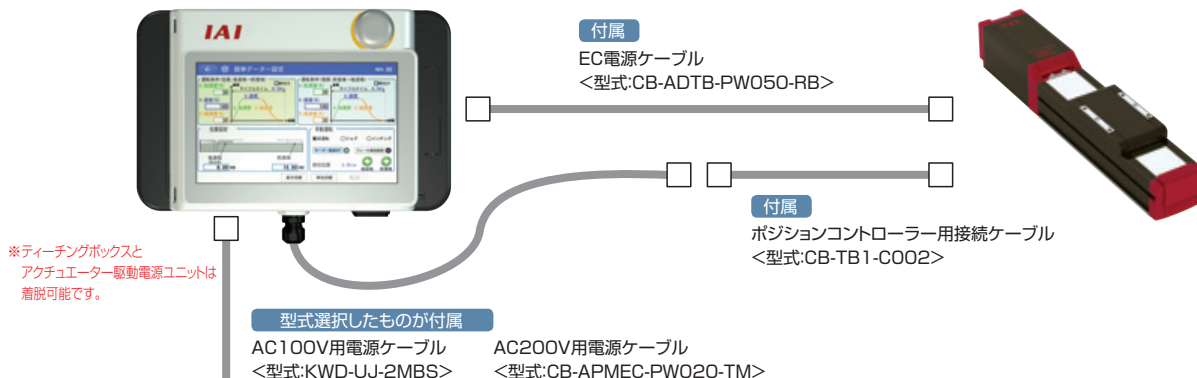


■メンテナンス部品

取付けブラケット:BKT-1



接続



各部名称



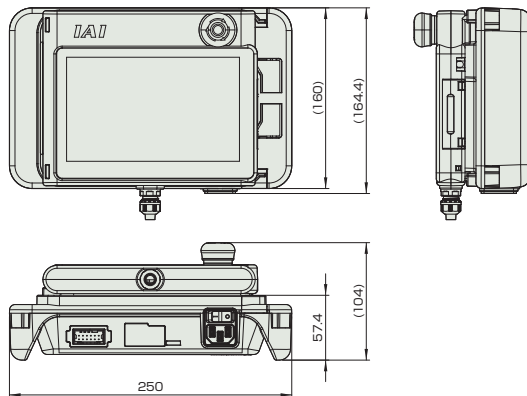
電源ユニット部仕様

2-440ページをご確認ください。TB-03Eと共通です。

TB-02本体仕様

定格電圧	24V DC
消費電力	3.6W 以下 (150mA 以下)
使用周囲温度	0~40℃
使用周囲湿度	5%RH~85%RH (ただし結露なきこと)
耐環境性	IP20
海外規格	CE
質量	470g(TB-02本体)+330g(ケーブル5m)+60g(ブラケット)
ケーブル長	5m(標準ケーブルが本体固定で付いています)

外形寸法



CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクチュエーター

コントローラー
内蔵

制御関連機器

REC
RCON-
EC

PSA-24

TB-03

TB-03E
/02E

ADTB

ティーチングボックス用アクチュエーター駆動電源ユニット



型式

ADTB - [] - [] - [] - [] - []

シリーズ 対応アクチュエーター 付属ケーブル種類 ケーブル長さ 電源ユニット用ケーブル TB-02用取付けブラケット

EC	エレシリンダー				無記入	付属無し
					BKT	ブラケット付属

(注) TB-02に取付ける際には、専用のブラケットが必要です。

N	ケーブル無し	0	ケーブル無し	0	ケーブル無し
EC (注1)	EC電源接続ケーブル	5	5m(標準)	1	AC100V用電源ケーブル(2m) 先端プラグ付き
ECT (注2)	EC電源+TB-03複合接続ケーブル	10 (注3)	10m	2	AC200V用電源ケーブル(2m) 先端丸端子付き

(注1) EC電源ケーブル(CB-ADTB-PW050-RBまたはCB-ADTB-PW100-RB)が付属されます。
 (注2) EC電源+TB-03接続複合ケーブル(CB-ADTB-PWTB050またはCB-ADTB-PWTB100)が付属されます。TB-03に取付ける場合のみ選択してください。
 (注3) TB-02と接続するときは選択しないでください。

価格

● 本体+ケーブルセット

名称	ADTB											
	無し(型式:N)				EC電源ケーブル(型式:EC)				EC電源+TB-03複合接続ケーブル(型式:ECT)			
付属ケーブル	-				5m				5m			
付属ケーブル長さ	-				10m				10m			
電源ユニット用ケーブル	無し	100V	200V	無し	100V	200V	無し	100V	200V	無し	100V	200V
標準価格	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-

● 付属ケーブル単品

名称	EC電源接続ケーブル				EC電源+TB-03複合接続ケーブル			
	CB-ADTB-PW□□□-RB				CB-ADTB-PWTB□□□-RB			
型式								
付属ケーブル長さ	5m		10m		5m		10m	
標準価格	-		-		-		-	

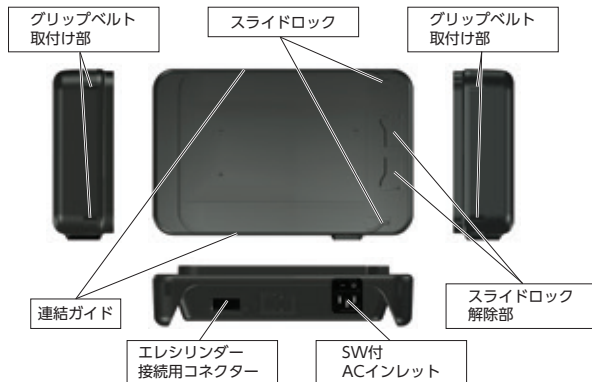
● 電源ユニット用ケーブル単品

名称	AC100V用電源ケーブル(2m) 先端プラグ付き	AC200V用電源ケーブル(2m) 先端丸端子付き
型式	KWD-UJ-2MBS	CB-APMEC-PW020-TM
標準価格	-	-

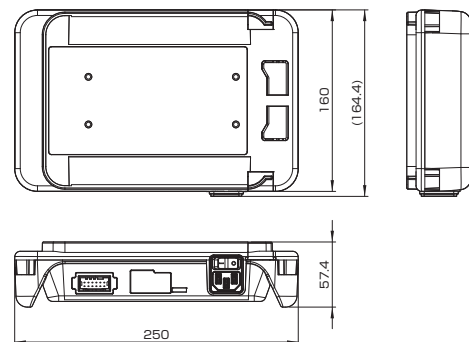
● オプション

名称	TB-02用取付けブラケット	グリップベルト別売オプション
型式	BKT-1	GRP-2
標準価格	-	-

各部名称



外形寸法



MEMO

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

カタログの
見方

注意事項

アクセシビリティ

内蔵
コントローラー

制御関連機器

REC
RCON-
EC

PSA-24

TB-03

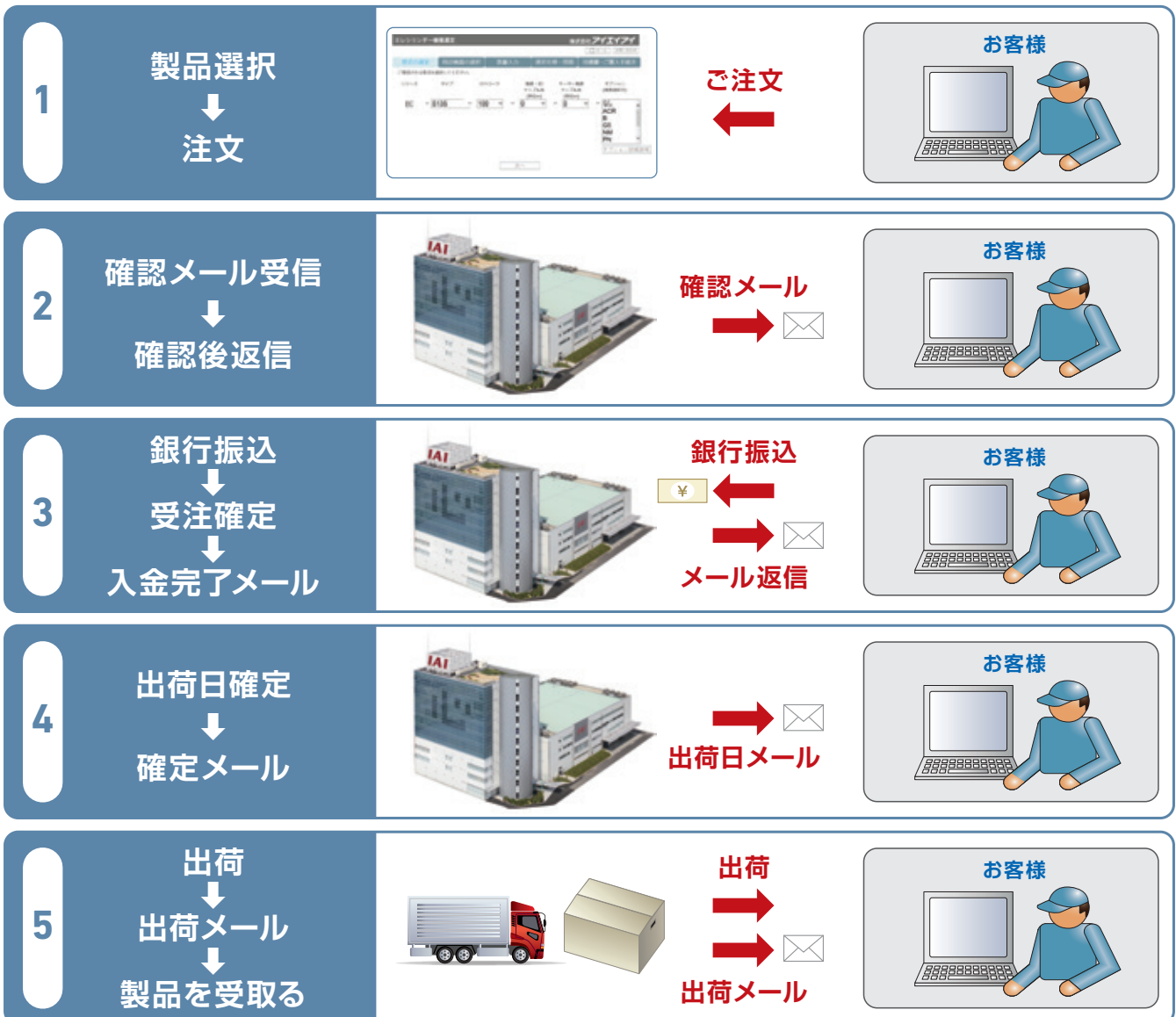
TB-03E
/02E

オンライン購入

エレシリンダー®はwebサイトでオンライン購入ができます。



オンライン購入の流れ



簡単にこだわったエレシリンダー®の全てを「実機」を用いてご説明します！

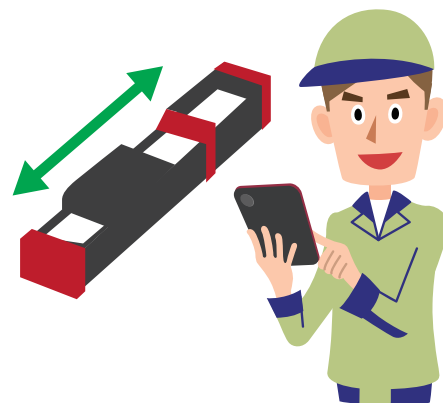
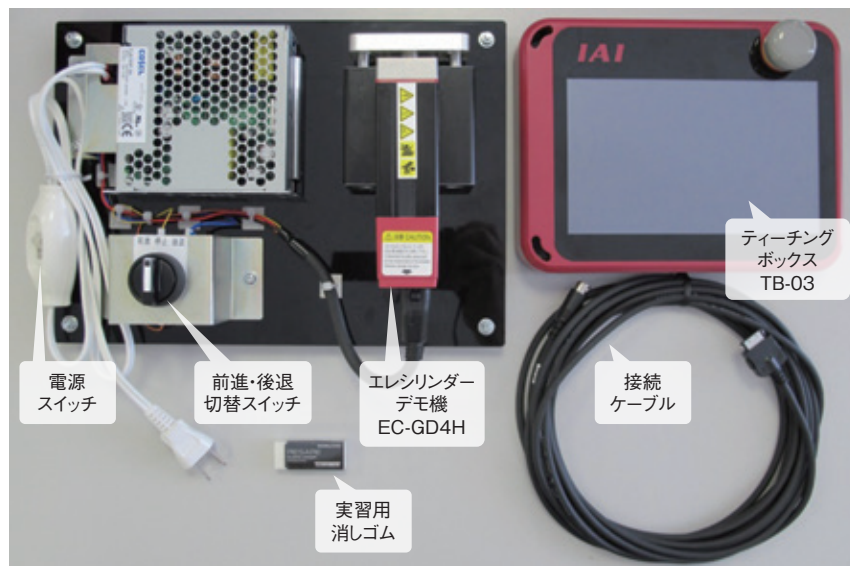
無料セミナーのご案内



製品の説明から、動作のための速度・加減速度設定、無線でのジョグ動作など実機を操作しながらご確認いただけます。また、実際にご採用頂いている事例もご紹介いたします。

操作体験デモ機

- 1.エレシリンダー® 概要
- 2.製品ラインナップ
- 3.製品特長と操作体験
- 4.採用事例紹介



カタログ掲載製品一覧〈アルファベット順〉

型式	内容	掲載頁
A		
A0		6-297, 7-395, 7-678
A1		3-655, 4-557, 5-569, 6-297, 7-395, 7-678
A1E/A1S/A3E/A3S	ケーブル取出し方向	3-655, 5-569, 7-395
A2		4-557, 6-297, 7-678
A3		3-655, 4-557, 5-569, 6-297, 7-678
AB-3	アプソバッテリー	7-402
AB-5	アプソデータ保存用バッテリー/ 交換用バッテリー/ システムメモリーバックアップバッテリー	8-199, 8-226, 8-241, 8-253, 8-287, 8-288, 8-304
AB-5-CS	アプソデータ保存用バッテリー/ システムメモリーバックアップバッテリー (ケース付き)	8-199, 8-226, 8-241, 8-253
AB-5-CS3	アプソデータ保存用バッテリー (ケース付き)	8-241
AB-6	アプソバッテリー	7-402
AB-7	交換用バッテリー	8-120, 8-165, 8-199, 8-268, 8-321
AC1/AC1.5/AC2/AC3	アクチュエーターケーブル□m仕様	6-297
AC5	アクチュエーターケーブル長変更	2-373, 6-297, 7-678
AC10/AC15	アクチュエーターケーブル長変更 (フッ素ゴム被覆仕様)	2-373
ACON-CB/CGB	コントローラー	8-189
ACON-CYB/PLB/POB		8-203
ACR	RCON-EC接続仕様	2-373
ADTB	ティーチングボックス用 アクチュエーター駆動電源ユニット	2-443
AHT	本体前面(反モーター側)組付け穴 =タップ穴仕様	6-297
AK-04	パルス変換器	8-195, 8-218
AL	アルマイト処理追加	7-678
AP	TTA支柱追加オプション	5-687
AQ	AQシール	3-655, 5-569, 7-395
AR	防錆黒色皮膜処理	6-297
AT	ケーブル取出し方向	7-678
B		
B	ブレーキ(標準仕様)	3-655, 4-557, 5-687, 5-853, 6-83, 6-297, 7-395, 7-678
BE	ブレーキ(配線エンド側取出し)	3-655, 6-297, 7-395
BL	ブレーキ(配線左側取出し)	3-655, 6-297, 7-395
BN	ブレーキ(ブレーキボックス無し)	4-557, 6-83
BR	ブレーキ(配線右側取出し)	3-655, 6-297, 7-395
C		
C	クリーブセンサー	3-655, 5-569, 7-395
CB-ADPC-MPA□□□(-RB)	RCP6Sゲートウェイ用コントローラー ⇄変換ユニット接続ケーブル	8-152
CB-APSEP-AB005	コントローラー・アプソバッテリー ユニット間接続ケーブル	8-165, 8-199
CB-APSEP-MPA□□□	モーター・エンコーダー—体型 ロボットケーブル	8-167, 8-188, 8-201, 8-213, 8-270
CB-ASEP2-MPA□□□		8-214, 8-201, 8-213
CB-CA-MPA□□□(-RB)	モーター・エンコーダー—体型 (ロボット)ケーブル	8-167, 8-188, 8-270
CB-CAN-AJ002	変換ケーブル	8-128
CB-CAN-MPA□□□(-RB)		8-166, 8-187, 8-201, 8-213, 8-269
CB-CFA-MPA□□□(-RB)	モーター・エンコーダー—体型 (ロボット)ケーブル	8-124, 8-167, 8-271
CB-CFA2-MPA□□□(-RB)		8-167, 8-271
CB-CFA3-MPA□□□(-RB)		8-166, 8-271
CB-CON-LB005	コントローラー接続ケーブル (ポジションコントローラー用)	8-31, 8-324
CB-DS-PIO□□□	I/Oケーブル	8-257
CB-EC-PW□□□(-RB)	エレシリンダー用モーター電源ケーブル	2-404, 8-128
CB-EC-PWBIO□□□(-RB)	エレシリンダー用電源I/Oケーブル (ユーザー配線仕様)	2-396, 2-404

型式	内容	掲載頁
CB-EC2-PWBIO□□□(-RB)	エレシリンダー用電源I/Oケーブル (ユーザー配線仕様、4方向コネクタ)	2-396
CB-REC-PWBIO□□□(-RB)	エレシリンダー用電源I/Oケーブル (RCON-EC接続仕様)	2-396, 2-404, 2-428
CB-REC2-PWBIO□□□(-RB)	エレシリンダー用電源I/Oケーブル (RCON-EC接続仕様、4方向コネクタ)	2-396, 2-428
CB-IXA-BK□□□-1	ブレーキケーブル (IXA-□NNN30/□NNN45)	5-858, 8-310
CB-IXA-BK□□□-2	ブレーキケーブル (IXA-□NNNGO)	5-858, 8-310
CB-IXA-BK□□□-3	ブレーキケーブル (IXA-□NSN30/□NSN45/□ NSN60)	5-858, 8-310
CB-IXA-USR□□□-CS	ユーザーケーブル (IXA用 背面パネルのユーザー配線用 D-subコネクタに接続して使用)	5-859
CB-IXP-USR□□□-AS	ツール側ユーザーケーブル (IXP-3/4N3515/4515/5520/6520)	5-859
CB-IXP-USR□□□-CS	PLC等上位側ユーザーケーブル (IXP-3/4N3515/4515/5520/6520)	5-859
CB-LDC-CTL□□□-JY	ブレーキボックス付属ケーブル	8-234, 8-243
CB-MSEL-AB005	アプソバッテリーボックス用接続ケーブル	8-268
CB-PAC-PIO□□□	I/Oフラットケーブル	5-684, 8-168, 8-201, 8-230, 8-244, 8-271
CB-PAD-PIO□□□		8-188, 8-214
CB-PAD-PIOS□□□		8-188, 8-214
CB-PSEP-MPA□□□	モーター・エンコーダー—体型 ロボットケーブル	8-124, 8-168, 8-188, 8-270
		2-395, 2-403, 8-117, 8-151, 8-165, 8-187, 8-199, 8-212, 8-226, 8-241
CB-RCA-SIO050	外部機器通信ケーブル	
CB-RCAPC-MPA□□□(-RB)	モーター・エンコーダー—体型 ロボットケーブル	8-123
CB-RCB-CTL002	コントローラーリンクケーブル	8-287
CB-RCB-SIO050	通信ケーブル	8-287
CB-RCC-MA□□□(-RB)	モーター(ロボット)ケーブル	8-227, 8-242, 8-255, 8-308
CB-RCP6S-PWBIO□□□(-RB)	RCP6S⇄ゲートウェイユニット/ ハブユニット間接続ケーブル	8-152
CB-RCP6S-PWBIO□□□-JY1(-RB)	RCP6S⇄ゲートウェイユニット/ ハブユニット間延長ケーブル	8-152
CB-RCP6S-RLY□□□(-RB)	ゲートウェイユニット ⇄ハブユニット間接続ケーブル	8-152
CB-RCP6S-RLY□□□-JY1(-RB)	ゲートウェイユニット ⇄ハブユニット間延長ケーブル	8-152
CB-RCS2-PA□□□	エンコーダーケーブル	8-126, 8-228, 8-255, 8-307
CB-RCS2-PLA□□□		8-229, 8-242, 8-255, 8-308
CB-RCS2-PLDA□□□(-RB)	エンコーダー(ロボット)ケーブル	8-242
CB-RCS2-PLLA□□□(-RB)		8-243
CB-RCS2-PLLA010	ロードセル配線付エンコーダーケーブル	8-234
CB-RCS3-MA□□□(-RB)	モーター(ロボット)ケーブル	8-228, 8-243
CB-RCS3-PLA□□□(-RB)	エンコーダー(ロボット)ケーブル	8-228, 8-243
CB-RE-CTL□□□	拡張ユニット用ケーブル	8-62, 8-69, 8-127
CB-RPSEP-MPA□□□	モーター・エンコーダー—体型 ロボットケーブル	8-168, 8-188, 8-270
CB-SC-PIOS□□□	パルス列制御用ケーブル	8-230
CB-SC-REU010	回生抵抗接続ケーブル	8-120, 8-226, 8-241, 8-253
CB-SC-STO□□□	ドライバー停止機能用I/Oケーブル	8-230, 8-244
CB-SEL-SJS002	コネクタ変換ケーブル	8-136, 8-253, 8-323, 8-320
CB-SEL-USB030	USBケーブル	3-395, 5-692, 8-151, 8-165, 8-187, 8-199, 8-212, 8-226, 8-241, 8-254, 8-268, 8-289, 8-306
CB-SEL26H-LBS005	コントローラー接続ケーブル (プログラムコントローラー用)	8-31, 8-324
CB-ST-A2MW050(-EB)	パソコン接続用通信ケーブル (IA-101-XA-MW用)	5-692, 8-289, 8-305
CB-ST-E1MW050(-EB)	パソコン接続用通信ケーブル (IA-101-X-MW用)	5-692, 8-118, 8-134, 8-253, 8-268, 8-289, 8-305, 8-306
CB-ST-REU010	XSEL用回生抵抗接続ケーブル	2-403, 8-288
CB-TB1-C002	TB-02 ポジションコントローラー 接続用ケーブル	2-441, 8-323
CB-TB1-GC002	TB-02 ポジションコントローラー用 TPアダプター接続用ケーブル	8-323
CB-TB1-X002	TB-02 プログラムコントローラー 接続用ケーブル	8-323
CB-TTA-PIOJ005	I/O変換ケーブル	5-693
CB-X-MA□□□	モーターケーブル	5-857, 8-228, 8-255, 8-308

型式	内容	掲載頁	
CB-X-PIO□□□□	I/Oケーブル	5-858, 8-311	
CB-X-PIOH□□□□		8-311	
CB-X1-PA□□□□	エンコーダーケーブル	5-857, 8-229, 8-256, 8-309	
CB-X1-PA□□□□-AWG24	エンコーダー(ロボット)ケーブル	8-229, 8-256, 8-309	
CB-X1-PA□□□□-WC	エンコーダーケーブル防滴シリーズ	8-230, 8-257, 8-310	
CB-X1-PLA□□□□	エンコーダー(ロボット)ケーブル	8-229, 8-256, 8-309	
CB-X1-PLA□□□□-AWG24		8-229, 8-256, 8-309	
CB-X2-PLA□□□□		8-229, 8-242, 8-255, 8-308	
CB-X3-PA□□□□		8-228, 8-255, 8-307	
CB-XEU-MA□□□□	モーターケーブル	8-230, 8-256, 8-310	
CB-XMC-MA□□□□		8-227, 8-255, 8-308	
CC	CC-Link	8-17	
CC	フィールドネットワーク接続用ボード	8-288, 8-304	
CE	CE対応オプション	3-655, 4-557, 6-83, 6-298, 7-395, 7-678	
CIE	CC-Link IE Field	8-17	
CIM	天吊り取付け仕様	3-655	
CJB/CJL/CJR/CJT	ケーブル取出し方向変更	3-656, 4-557, 5-570, 6-83, 6-298, 7-395, 7-678	
CJBB/CJBS/CJLB/CJLS/ CJRB/CJRS/CJTB/CJTS	ケーブル取出し方向(RCP6-GRT7)	6-298	
CJO	ケーブル取出し方向変更	3-656, 4-557, 5-570, 6-83, 7-395, 7-678	
CL	クリーブセンサー(反対側取付け仕様)	3-655, 5-569, 7-395	
CN	CompoNet	8-17	
CNS	小型コネクター仕様	4-557, 7-396, 7-678	
CO	本体カバー	5-569, 5-687, 6-298, 7-678	
CRS-XBA	CRS 直交ロボット	5-699	
CRS-XBB		5-703	
CRS-XGA		5-707	
CRS-XGB		5-711	
CRS-XZCZ		5-715	
CRS-XZCY		5-719	
CRS-XZDZ		5-723	
CRS-XZDY		5-727	
CRS-XZEZ		5-731	
CRS-XZEY		5-735	
CS		エアシリンダー互換取付けプレート	2-373
CT1			3-656
CT2/CT3/CT4		ケーブルベアオプション	3-656, 3-663, 3-741
CT5/CT6		3-741	
CVR	ケーブル(エア継手)勝手違い	6-298	
D			
DB	ダブルガイドブロック	4-558	
DCB	軸先端Dカット仕様(背面)	6-298	
DCL	軸先端Dカット仕様(左面)	6-298	
DCON-CB/CGB	コントローラー	8-189	
DCON-CYB/PLB/POB		8-203	
DCR	軸先端Dカット仕様(右面)	6-298	
DCT	軸先端Dカット仕様(前面)	6-298	
DDA-FL-□	フランジ	6-300, 7-396	
DDA-LH18C	DDA ダイレクトドライブモーター	6-243	
DDA-LH18C-B		6-247	
DDA-LT18C		6-235	
DDA-LT18C-B		6-239	
DDACR-LH18C	DDACR クリーン仕様	7-327	
DDACR-LT18C	ダイレクトドライブモーター	7-323	
DDW-LH18C	DDW 防塵・防滴仕様 ダイレクトドライブモーター	7-631	
DL/DR	デジタルスピコン取付け方向	2-374	
DP-2		5-692, 8-288, 8-304	
DP-4S	ダミープラグ	8-120, 8-254, 8-268	
DP-5		8-165, 8-199, 8-226, 8-241	
DV	DeviceNet	8-17	

型式	内容	掲載頁	
E			
EB	吊り金具	2-374, 3-656, 3-742, 7-388	
EC-GRB8	EC グリッパ	2-301	
EC-GRB10		2-305	
EC-GRB13		2-309	
ECM	EtherCAT モーション	8-17	
EC-R6_DR6	EC ロット	2-205	
EC-R7_DR7		2-209	
EC-RR3_DRR3		2-213	
EC-RR4_DRR4		2-219	
EC-RR6_DRR6		2-225	
EC-RR7_DRR7		2-229	
EC-RR6□AH_DRR6□AH		2-233	
EC-RR6X□AH_DRR6X□AH		2-237	
EC-RR7□AH_DRR7□AH		2-241	
EC-RR7X□AH_DRR7X□AH		2-245	
EC-RR3□R_DRR3□R		2-249	
EC-RR4□R_DRR4□R		2-253	
EC-RR6□R_DRR6□R		2-257	
EC-RR7□R_DRR7□R	2-261		
EC-RR6□AHR_DRR6□AHR	2-265		
EC-RR7□AHR_DRR7□AHR	2-269		
EC-RP4		2-273	
EC-RP5		2-275	
EC-GS4		2-279	
EC-GD4		2-281	
EC-GD5		2-283	
EC-R6□W	EC 防塵・防滴仕様	2-357	
EC-R7□W		2-361	
EC-RR6□W		2-365	
EC-RR7□W		2-369	
EC-RTC9	EC ロータリー	2-313	
EC-RTC12		2-317	
EC-S3_DS3		2-95	
EC-S4_DS4		2-101	
EC-S6_DS6		2-107	
EC-S7_DS7		2-113	
EC-S6□AH_DS6□AH		2-119	
EC-S7□AH_DS7□AH		2-125	
EC-WS10_DWS10		2-131	
EC-WS12_DWS12		2-135	
EC-B6S_B6SU_DB6S_ DB6SU	EC スライダー	2-139	
EC-B7S_B7SU_DB7S_ DB7SU			2-143
EC-S3□R_DS3□R		2-95	
EC-S4□R_DS4□R		2-101	
EC-S6□R_DS6□R		2-107	
EC-S7□R_DS7□R		2-113	
EC-S6□AHR_DS6□AHR		2-119	
EC-S7□AHR_DS7□AHR		2-125	
EC-S10		2-147	
EC-S10X		2-151	
EC-S13		2-155	
EC-S13X		2-159	
EC-S15		2-163	
EC-S15X		2-167	
EC-S3□CR_DS3□CR	EC クリーン仕様	2-325	
EC-S4□CR_DS4□CR		2-331	
EC-S6□CR_DS6□CR		2-337	
EC-S7□CR_DS7□CR		2-341	
EC-S6□AHCR_DS6□AHCR		2-345	
EC-S7□AHCR_DS7□AHCR		2-349	
EC-ST15	EC ストップ	2-321	
EC-TC4	EC テーブル	2-287	
EC-TC5		2-289	
EC-TW4		2-293	
EC-TW5		2-295	
EP	EtherNet/IP	8-17	
ERC-MU□	モーター	1-214	
ERC2-MU□		1-214	
ERC3-MURA□□□□		1-214	
ERC3-MUSA□□□□		1-213	
ESD-R-25	リングコア	8-276, 8-277	
ET1/ET2/ET3/ET4	ケーブルベアオプション	3-656, 3-663	
ET5/ET6		3-656, 3-663	
ET7/ET8		3-656, 3-663	
EXC	拡張ユーザーケーブル内蔵仕様 (IXAアーム長800/1000のみ)	5-853	

A
B
C
D
E
F
G
H
I
J
K
L
M
N
O
P
Q
R
S
T
U
V
W
X
Z

カタログ掲載製品一覧〈アルファベット順〉

型式	内容	掲載頁
F		
F1/F2	Y軸取付け前後位置変更	5-687
FB	フランジブラケット	6-299, 7-396, 7-679
FFA	先端アダプター	2-375, 4-558, 7-679
FL	フランジ(前)	2-376, 4-559, 6-83, 6-300, 7-396, 7-680
FLR	フランジ(後)	4-561
FST	ケーブル固定金具(前側)	2-377
FT	フート金具	2-377, 3-656, 4-562, 6-84, 7-397, 7-682
FT2/FT4		4-565
FT4/FT6	本体金具付仕様(TTA専用)	5-687
FTP	フートプレート	5-570
FZ	ZR軸位置変更オプション	5-687

G		
G1		2-381, 3-657, 4-565, 7-684
G3/G4	指定グリース塗布仕様	3-657, 4-565, 7-397, 7-684
G5		2-381
GE	食品用グリース指定	7-684
GRP-1	グリップベルト	8-323
GRS-MEG		6-97
GRS-MIG	GRS ソレノイドグリッパー	6-97
GRS-RCH-M		6-302
GRS-RCH-S		6-302
GRS-RSL-M	ゴムカバー取付け	6-302
GRS-RSL-S		6-302
GRS-S1N-M		6-302
GRS-S1N-S		6-302
GRS-S1P-M		6-302
GRS-S1P-S	センサー	6-302
GRS-S2N-M		6-302
GRS-S2N-S		6-302
GRS-S2P-M		6-302
GRS-S2P-S		6-302
GRS-SEG	GRS ソレノイドグリッパー	6-93
GRS-SIG		6-93
GS2/GS3/GS4	ガイド取付け方向	4-565
	ガイド取付け方向/テーブル取付け方向 (EC-GS4/TC4/TC5用)	2-80, 2-381

H		
H1/H2	Y軸取付け高さ位置変更	5-688
HA	高加減速対応	3-657, 4-565
HFL/HFR	本体取付けブラケット(天吊り仕様)	7-684
HLA	高可搬質量設定	3-657
HPR	高精度仕様	3-657, 7-397
HS		3-657, 4-565, 7-684
HSL/HSR	原点確認センサー	3-657, 4-565, 7-397

I		
IA	IAネット	5-682, 8-17
IA-101-N		8-118, 8-134, 8-289, 8-306
IA-101-TTA-USB		5-692
IA-101-X-MW		5-692, 8-118, 8-253, 8-289, 8-305
IA-101-X-MW-JS	パソコン対応ソフト	8-253, 8-268
IA-101-X-USBMW		5-692, 8-287, 8-289, 8-306
IA-101-X-USBS		8-253, 8-268
IA-101-XA-MW		5-692, 8-135, 8-289, 8-305
IA-OS		8-57, 8-151, 8-117
IA-103-X-□	拡張PIOボード	8-287
IA-103-X-□-P		8-287
IA-110-DD-4	ブレーキボックス	6-297
IA-CV-USB	USB変換アダプター	5-692
IA-IO-3204-NP/PN	多点I/Oボード	8-287
IA-LB-TGS	TPアダプター	8-31, 8-324
ICSA2/ICSPA2-BP□H		5-249
ICSA2/ICSPA2-BP□M		5-251
ICSA2/ICSPA2-BQ□H	ICSA2/ICSPA2 単軸ロボット2軸組合せ	5-253
ICSA2/ICSPA2-BQ□M		5-255

型式	内容	掲載頁
ICSA4/ICSPA4-BB□HZRS		5-547
ICSA4/ICSPA4-BE□HZRM	ICSA4/ICSPA4 単軸ロボット4軸組合せ	5-549
ICSB2/ICSPB2-BA□H		5-209
ICSB2/ICSPB2-BA□M		5-211
ICSB2/ICSPB2-BB□H		5-213
ICSB2/ICSPB2-BB□M		5-211
ICSB2/ICSPB2-BC□H		5-217
ICSB2/ICSPB2-BC□M		5-219
ICSB2/ICSPB2-BD□H		5-221
ICSB2/ICSPB2-BE□H		5-225
ICSB2/ICSPB2-BE□M		5-227
ICSB2/ICSPB2-BE□S		5-223
ICSB2/ICSPB2-BF□H		5-231
ICSB2/ICSPB2-BF□S		5-229
ICSB2/ICSPB2-BG□S		5-233
ICSB2/ICSPB2-BH□S		5-235
ICSB2/ICSPB2-BK□H		5-237
ICSB2/ICSPB2-BK□M		5-239
ICSB2/ICSPB2-BL□H		5-241
ICSB2/ICSPB2-BL□M		5-243
ICSB2/ICSPB2-BM□H		5-245
ICSB2/ICSPB2-BM□M		5-247
ICSB2/ICSPB2-G1J□H		5-319
ICSB2/ICSPB2-G2J□H		5-321
ICSB2/ICSPB2-GB□H		5-323
ICSB2/ICSPB2-GB□M		5-325
ICSB2/ICSPB2-GC□H		5-327
ICSB2/ICSPB2-GC□M		5-329
ICSB2/ICSPB2-GD□H		5-331
ICSB2/ICSPB2-GE□H		5-333
ICSB2/ICSPB2-GE□M		5-335
ICSB2/ICSPB2-GF□H	ICSB2/ICSPB2 単軸ロボット 2軸組合せ	5-337
ICSB2/ICSPB2-GG□H		5-339
ICSB2/ICSPB2-GG□M		5-341
ICSB2/ICSPB2-GH□H		5-343
ICSB2/ICSPB2-S1C□H		5-271
ICSB2/ICSPB2-S1C□M		5-273
ICSB2/ICSPB2-S2C□H		5-275
ICSB2/ICSPB2-SA□H		5-267
ICSB2/ICSPB2-SA□M		5-269
ICSB2/ICSPB2-SG□H		5-279
ICSB2/ICSPB2-SG□S		5-277
ICSB2/ICSPB2-YBA□H		5-307
ICSB2/ICSPB2-YBA□M		5-309
ICSB2/ICSPB2-YBC□H		5-311
ICSB2/ICSPB2-YBC□M		5-313
ICSB2/ICSPB2-YBG□H		5-317
ICSB2/ICSPB2-YBG□S		5-315
ICSB2/ICSPB2-YSA□H		5-297
ICSB2/ICSPB2-YSA□M		5-299
ICSB2/ICSPB2-YSC□H		5-301
ICSB2/ICSPB2-YSC□M		5-303
ICSB2/ICSPB2-YSG□H		5-305
ICSB2/ICSPB2-Z1C□H		5-285
ICSB2/ICSPB2-Z1C□M		5-287
ICSB2/ICSPB2-Z2C□H		5-289
ICSB2/ICSPB2-ZA□H		5-281
ICSB2/ICSPB2-ZA□M		5-283
ICSB2/ICSPB2-ZD□H		5-291
ICSB2/ICSPB2-ZG□S		5-293
ICSB2/ICSPB2-ZH□S		5-295
ICSB3/ICSPB3-BA□MB1□		5-347
ICSB3/ICSPB3-BA□MS1□		5-411
ICSB3/ICSPB3-BB□HB1□		5-349
ICSB3/ICSPB3-BB□HS1□		5-413
ICSB3/ICSPB3-BB□MB1□		5-351
ICSB3/ICSPB3-BB□MS1□		5-415
ICSB3/ICSPB3-BC□HB1□		5-353
ICSB3/ICSPB3-BC□HB2□		5-355
ICSB3/ICSPB3-BC□HB3□		5-357
ICSB3/ICSPB3-BC□HS1□		5-417
ICSB3/ICSPB3-BC□HS3M	ICSB3/ICSPB3 単軸ロボット 3軸組合せ	5-419
ICSB3/ICSPB3-BC□MB2□		5-359
ICSB3/ICSPB3-BC□MB3□		5-361
ICSB3/ICSPB3-BC□MS3M		5-421
ICSB3/ICSPB3-BD□HB1□		5-363
ICSB3/ICSPB3-BD□HB2□		5-365
ICSB3/ICSPB3-BD□HB3□		5-367
ICSB3/ICSPB3-BD□HS1□		5-423
ICSB3/ICSPB3-BD□HS3M		5-425
ICSB3/ICSPB3-BE□HB1□		5-369
ICSB3/ICSPB3-BE□HB2□		5-371

型式	内容	掲載頁	型式	内容	掲載頁
ICSB3/ICSPB3-BE□HB3□		5-373	ICSPA3-B1L□HB3□		5-409
ICSB3/ICSPB3-BE□HS1□		5-425	ICSPA3-B1L□HS3M		5-455
ICSB3/ICSPB3-BE□HS3M		5-375	ICSPA3-B1NA□HB3□		5-401
ICSB3/ICSPB3-BF□HB1□		5-369	ICSPA3-B1NA□HS3M		5-447
ICSB3/ICSPB3-BF□HB2□		5-371	ICSPA3-B1NA□MB3□	ICSPA3 単軸ロボット 3軸組合せ	5-403
ICSB3/ICSPB3-BF□HB3□		5-379	ICSPA3-B1NA□MS3M		5-449
ICSB3/ICSPB3-BF□HS1□		5-431	ICSPA3-B2NA□HB3□		5-405
ICSB3/ICSPB3-BF□HS3M		5-429	ICSPA3-B2NA□HS3M		5-451
ICSB3/ICSPB3-BK□HB3□		5-373	ICSPA3-B2NA□MB3□	5-407	
ICSB3/ICSPB3-BK□HB4H		5-383	ICSPA3-B2NA□MS3M	5-453	
ICSB3/ICSPB3-BK□HS4□		5-435	ICSPA4-B2L1H	5-555	
ICSB3/ICSPB3-BK□MB3M		5-385	ICSPA4-B3NA1H	ICSPA4 単軸ロボット 4軸組合せ	5-551
ICSB3/ICSPB3-BK□MB4M		5-387	ICSPA4-B3NA1M		5-553
ICSB3/ICSPB3-BK□MS4□		5-437	ICSPA6-B2L1HB3□	ICSPA6 単軸ロボット 6軸組合せ	5-561
ICSB3/ICSPB3-BL□HB3□		5-389	ICSPA6-B2L1HS3M		5-567
ICSB3/ICSPB3-BL□HB4H		5-391	ICSPA6-B3NA1HB3□		5-557
ICSB3/ICSPB3-BL□HS4□		5-439	ICSPA6-B3NA1HS3M		5-563
ICSB3/ICSPB3-BL□MB3M		5-393	ICSPA6-B3NA1MS3M	5-559	
ICSB3/ICSPB3-BL□MB4M		5-395	ICSPA6-B3NA1MS3M	5-565	
ICSB3/ICSPB3-BL□MS4□		5-441	IF-MA-200	IF スライダータイプ	3-647
ICSB3/ICSPB3-BM□HB4H		5-397	IF-MA-400		3-651
ICSB3/ICSPB3-BM□HS4H		5-443	IF-SA-100		3-643
ICSB3/ICSPB3-BM□MB4M		5-399	IF-SA-60		3-639
ICSB3/ICSPB3-BM□MS4M		5-445	IK2-P6XBB1□□S	IK2 ロボシリンダー 2軸組合せ	5-75
ICSB3/ICSPB3-G1J□HB1□	ICSB3/ICSPB3 単軸ロボット 3軸組合せ	5-461	IK2-P6XBB2□□S		5-77
ICSB3/ICSPB3-G1J□HB2□		5-463	IK2-P6XBB3□□S		5-79
ICSB3/ICSPB3-G1J□HB3□		5-465	IK2-P6XBC1□□S		5-69
ICSB3/ICSPB3-G1J□HS1□		5-473	IK2-P6XBC2□□S		5-71
ICSB3/ICSPB3-G1J□HS2L		5-475	IK2-P6XBC3□□S		5-73
ICSB3/ICSPB3-G1J□HS3M		5-477	IK2-P6XBD1□□S		5-63
ICSB3/ICSPB3-G2J□HB1□		5-467	IK2-P6XBD2□□S		5-65
ICSB3/ICSPB3-G2J□HB2□		5-469	IK2-P6XBD3□□S		5-67
ICSB3/ICSPB3-G2J□HB3□		5-471	IK2-P6XBE1□□S		5-87
ICSB3/ICSPB3-G2J□HS1□		5-473	IK2-P6XBE2□□S		5-89
ICSB3/ICSPB3-G2J□HS2L		5-481	IK2-P6XBE3□□S		5-91
ICSB3/ICSPB3-G2J□HS3M		5-483	IK2-P6XBF1□□S		5-81
ICSB3/ICSPB3-GB□HB1□		5-485	IK2-P6XBF2□□S		5-83
ICSB3/ICSPB3-GB□HS1□		5-517	IK2-P6XBF3□□S		5-85
ICSB3/ICSPB3-GB□MB1□		5-487	IK2-P6YBB1□□S		5-105
ICSB3/ICSPB3-GB□MS1□		5-519	IK2-P6YBB2□□S		5-107
ICSB3/ICSPB3-GC□HB1□		5-489	IK2-P6YBB3□□S		5-109
ICSB3/ICSPB3-GC□HB2□		5-491	IK2-P6YBC1□□S		5-99
ICSB3/ICSPB3-GC□HB3H		5-493	IK2-P6YBC2□□S		5-101
ICSB3/ICSPB3-GC□HS1□		5-521	IK2-P6YBC3□□S		5-103
ICSB3/ICSPB3-GC□HS3M		5-523	IK2-P6YBD1□□S		5-93
ICSB3/ICSPB3-GC□MB2L		5-495	IK2-P6YBD2□□S		5-95
ICSB3/ICSPB3-GC□MB3M		5-497	IK2-P6YBD3□□S		5-97
ICSB3/ICSPB3-GC□MS1□		5-525	IK2-P6YBG1□□S	5-123	
ICSB3/ICSPB3-GC□MS3M	5-527	IK2-P6YBG2□□S	5-125		
ICSB3/ICSPB3-GD□HB1□	5-499	IK2-P6YBG3□□S	5-128		
ICSB3/ICSPB3-GD□HB2□	5-501	IK2-P6YBH1□□S	5-117		
ICSB3/ICSPB3-GD□HB3H	5-503	IK2-P6YBH2□□S	5-119		
ICSB3/ICSPB3-GD□HS1□	5-533	IK2-P6YBH3□□S	5-121		
ICSB3/ICSPB3-GD□HS3M	5-531	IK2-P6YBI1□□S	5-111		
ICSB3/ICSPB3-GE□HB1L	5-505	IK2-P6YBI2□□S	5-113		
ICSB3/ICSPB3-GE□HB2□	5-507	IK2-P6YBI3□□S	5-115		
ICSB3/ICSPB3-GE□HB3□	5-509	IK3-P6BBB1□□S	5-140		
ICSB3/ICSPB3-GE□HS1□	5-533	IK3-P6BBB2□□S	5-143		
ICSB3/ICSPB3-GE□HS3□	5-535	IK3-P6BBB3□□S	5-146		
ICSB3/ICSPB3-GE□MS1□	5-537	IK3-P6BBC1□□S	5-131		
ICSB3/ICSPB3-GE□MS3L	5-539	IK3-P6BBC2□□S	5-134		
ICSB3/ICSPB3-GF□HB1L	5-511	IK3-P6BBC3□□S	5-137		
ICSB3/ICSPB3-GF□HB2□	5-513	IK3-P6BBE1□□S	5-158		
ICSB3/ICSPB3-GF□HB3□	5-515	IK3-P6BBE2□□S	5-162		
ICSB3/ICSPB3-GF□HS1□	5-541	IK3-P6BBE3□□S	5-166		
ICSB3/ICSPB3-GF□HS3□	5-751	IK3-P6BBF1□□S	5-149		
ICSB3/ICSPB3-Z3C□HS1H	5-457	IK3-P6BBF2□□S	5-152		
ICSB3/ICSPB3-Z3G□HS2H	5-459	IK3-P6BBF3□□S	5-155		
ICSPA2-B1L□□H	5-265	IK3-P6BBG1□□S	5-179		
ICSPA2-B1NA□□H	5-257	IK3-P6BBG2□□S	5-182		
ICSPA2-B1NA□□M	ICSPA2 単軸ロボット 2軸組合せ	5-259	IK3-P6BBG3□□S	5-185	
ICSPA2-B2NA□□H		5-261	IK3-P6BBH1□□S	5-170	
ICSPA2-B2NA□□M		5-263	IK3-P6BBH2□□S	5-173	
			IK3-P6BBH3□□S	5-176	
		IK4-P6BBB1□□S	5-188		
		IK4-P6BBB2□□S	5-191		
		IK4-P6BBB3□□S	5-194		
		IK4-P6BBF1□□S	5-197		
		IK4-P6BBF2□□S	5-200		
		IK4-P6BBF3□□S	5-203		

型 式	内 容	掲載頁
LSAS-N10SS		3-707
LSAS-N15HM		3-727
LSAS-N15HS	LSA/LSAS リニアサーボタイプ	3-723
LSAS-N15SM		3-719
LSAS-N15SS		3-715

M		
MD	防錆皮膜処理	3-657
MJF	フィンガーアタッチメント取付けジグ	6-301
ML	MECHATROLINK I/II	8-17
ML/MR	モーター折返し方向	2-381, 3-658, 4-566, 5-688, 6-85, 6-301, 7-685
ML3	MECHATROLINK III	8-100
MLE/MLS/MRE/MRS	ケーブル取出し方向変更	3-658
MOB/MOL/MOR/MOT	モーター取付け方向変更	2-381
MSEL-ABB	アブソリュートボックス	8-262
MSEL-PC/PG/ PCF/PGF/PCX/PGX	コントローラー	8-320
MT	モーター折返し方向	4-566, 6-85, 6-301, 7-685
MT□/MR□/ML□	モーター折返し方向/ケーブル取出し位置	4-567, 6-86

N		
NBH-20-432	ノイズフィルター	8-277, 8-297, 8-298
NCO	カバーなし仕様	3-658
NF2010A-UP	ノイズフィルター	8-218, 8-234, 8-246
NFA	先端アダプター(離ねじ)	2-382, 4-567, 7-685
NJ	ナックルジョイント	2-383, 4-568
NJPB	ナックルジョイント+揺動受け金具	2-384
NM	原点逆仕様	2-384, 3-658, 4-569, 5-571, 5-688, 6-302, 7-398, 7-686
NS-LXMMMA		3-621
NS-LXMSA		3-617
NS-LXMXSA		3-625
NS-LZMMA		3-633
NS-LZMSA		3-629
NS-MXMMMA		3-601
NS-MXMSA	NS スライダータイプ	3-597
NS-MXMXSA		3-605
NS-MZMMA		3-613
NS-MZMSA		3-609
NS-SXMMMA		3-585
NS-SXMSA		3-581
NS-SZMMA		3-593
NS-SZMSA		3-589
NSA-LXMM		3-537
NSA-LXMS		3-531
NSA-LXMXS		3-543
NSA-LXMXM		3-549
NSA-MXMM	NSA スライダータイプ	3-525
NSA-MXMS		3-519
NSA-WXMM		3-561
NSA-WXMS		3-555
NSA-WXMXS		3-567
NSA-WXMXM		3-573
NT3/NT4	標準ケーブルベアなし	3-658, 3-664
NTB/NTBL/NTBR	Tスロットナットバー	4-569, 7-687

O		
OS	操作部脱着可能仕様	5-688

P		
PCON-CB/CGB/CFB/CGFB		8-153
PCON-CBP/CGBP	コントローラー	8-169
PCON-CYB/PLB/POB		8-179
PN	PNP仕様	2-384, 5-682
PR	PROFIBUS-DP	8-17
PR	フィールドネットワーク接続用ボード	8-288, 8-304
PRT	PROFINET	8-17
PSA-200-□	モーター駆動用DC電源	8-119
PSA-24/24L	DC24V電源	8-313
PTH/PTN	機器取付け用サイドプレート	5-688
PU-1	パネルユニット	8-246

Q		
QR	クレビス金具	2-385, 4-571

型 式	内 容	掲載頁
QRPB	クレビス金具+揺動受け金具	2-386

R		
RCA-FL-□	フランジ(前)/フランジ(後)	4-560, 4-561
RCA-FLR-□	フランジ(後)	4-561
RCA-FT-□	フート金具	3-656, 4-564, 7-397
RCA-NJ-RA□	ナックルジョイント	4-569
RCA-QR-RA□	クレビス金具	4-572
RCA-RA3C		4-241
RCA-RA3R	RCA ロッドタイプ	4-249
RCA-RA4C		4-245
RCA-RA4R		4-251
RCA-RP-RA□	背面取付けプレート	4-572
RCA-SA4C		3-205
RCA-SA4R		3-217
RCA-SA5C	RCA スライダータイプ	3-209
RCA-SA5R		3-221
RCA-SA6C		3-213
RCA-SA6R		3-225
RCA-SS-SA4	スライダーベースサー	3-660, 7-400
RCA-TRF-□	トラニオン金具	4-573
RCA-TRR-□		4-573
RCA2-GD3NA		4-225
RCA2-GD4NA	RCA2 ロッドタイプ	4-235
RCA2-GS3NA		4-223
RCA2-GS4NA		4-233
RCA2-MU□	RCA2交換用モーター	1-216
RCA2-RN3NA		4-219
RCA2-RN4NA		4-229
RCA2-RP3NA	RCA2 ロッドタイプ	4-221
RCA2-RP4NA		4-231
RCA2-SD3NA		4-227
RCA2-SD4NA		4-237
RCA2-TCA3NA		4-485
RCA2-TCA4NA		4-491
RCA2-TFA3NA	RCA2 テーブルタイプ	4-489
RCA2-TFA4NA		4-495
RCA2-TWA3NA		4-487
RCA2-TWA4NA		4-493
RCA2CR-GD3NB		7-247
RCA2CR-GD4NB		7-257
RCA2CR-GS3NB		7-245
RCA2CR-GS4NB		7-255
RCA2CR-RN3NB	RCA2CR クリーン仕様 ロッドタイプ	7-241
RCA2CR-RN4NB		7-251
RCA2CR-RP3NB		7-243
RCA2CR-RP4NB		7-253
RCA2CR-SD3NB		7-249
RCA2CR-SD4NB		7-259
RCA2W-GD3NB		7-555
RCA2W-GD4NB		7-565
RCA2W-GS3NB		7-553
RCA2W-GS4NB		7-563
RCA2W-RN3NB	RCA2CR 防塵・防滴仕様 ロッドタイプ	7-549
RCA2W-RN4NB		7-559
RCA2W-RP3NB		7-551
RCA2W-RP4NB		7-561
RCA2W-SD3NB		7-557
RCA2W-SD4NB		7-567
RCACR-SA4C		7-107
RCACR-SA5C	RCACR クリーン仕様 スライダータイプ	7-111
RCACR-SA6C		7-115
RCB-110-RA13-0	プレーキボックス	1-270, 3-611, 3-615, 3-631, 3-635, 4-342, 5-548, 5-550, 6-74
RCB-CV-USB	USB変換アダプター (ポジションコントローラー用)	8-117, 8-151, 8-165, 8-187, 8-199, 8-212, 8-226, 8-241
RCB-LB-TGS	TPアダプター(ポジションコントローラー用)	8-31, 8-324
RCB-P6PLC	PLC接続ユニット(RCP6S用)	8-146
RCD-GRSNA	RCD グリップタイプ	6-103
RCD-RA1DA	RCD ロッドタイプ	4-215
RCH/RSL	ゴムカバー取付け	6-302
RCM-CV-APCS	変換ユニット	8-147
RCM-P6□C	RCP6Sゲートウェイ用コントローラー	8-147
RCM-P6GW	ゲートウェイユニット(RCP6S用)	8-141
RCM-P6HUB	ハブユニット(RCP6S用)	8-145
RCON	コントローラー	8-47

カタログ掲載製品一覧〈アルファベット順〉

型 式	内 容	掲載頁	型 式	内 容	掲載頁
RCON-ABU-A	簡易アブソユニット(R-unit用)	8-61, 8-66,	RCP2-RTB/RTBL	RCP2 ロータリータイプ	6-195
		8-68, 8-73,	RCP2-RTBB/RTBBL		6-199
		8-84, 8-86,	RCP2-RTBS/RTBSL		6-191
		8-106	RCP2-RTC/RTCL		6-207
			RCP2-RTCB/RTCBL		6-211
RCON-ABU-P		8-61, 8-68,	RCP2-RTCS/RTCSL		6-203
RCON-AC-1	ドライバーユニット(R-unit用)	8-68, 8-70,	RCP2-SA-□	シャフトアダプター	6-303, 7-399,
		8-73, 8-84,			7-689
		8-86, 8-103			
RCON-AC-2		8-63, 8-66,	RCP2-SB-□	シャフトブラケット	6-304, 7-399,
RCON-DC-1	ドライバーユニット(R-unit用)	8-84, 8-86,	RCP2-SRA4R	RCP2 ロッドタイプ	4-193
		8-106	RCP2-SRGD4R		4-209
			RCP2-SRGS4R		4-205
RCON-DC-2		8-84, 8-86,	RCP2-TA-□	テーブルアダプター	6-305, 7-401,
RCON-EXT	拡張ユニット(R-unit用)	8-103	RCP2CR-GR3SM	RCP2CR クリーン仕様 グリッパタイプ	7-293
		8-62, 8-66,	RCP2CR-GR3SS		7-289
		8-69, 8-80,	RCP2CR-GRLS		7-279
		8-82, 8-84,	RCP2CR-GRM		7-285
		8-90, 8-105,	RCP2CR-GRS		7-281
RCON-EXT-NP/PN		8-116, 8-122	RCP2CR-GRSS		7-275
RCON-EXT-TR		8-69, 8-73,	RCP2CR-RTB/RTBL	RCP2CR クリーン仕様 ロータリータイプ	7-303
RCON-FU	ファンユニット(R-unit用)	8-105, 8-116	RCP2CR-RTBB/RTBBL		7-307
RCON-FUH	ファンユニット (R-unit 200Vドライバー用ファンユニット)	8-84, 8-86,	RCP2CR-RTBS/RTBSL		7-299
		8-119	RCP2CR-RTC/RTCL		7-315
		8-84, 8-86,	RCP2CR-RTCB/RTCBL		7-319
RCON-GW/GWG-CC		8-119	RCP2CR-RTCS/RTCSL	7-311	
RCON-GW/GWG-CIE		8-60, 8-81,	RCP2W-GR3SM	RCP2W 防塵・防滴仕様 グリッパタイプ	7-601
		8-88, 8-94,	RCP2W-GR3SS		7-597
		8-115	RCP2W-GRLS		7-587
RCON-GW/GWG-DV		8-60, 8-81,	RCP2W-GRM		7-593
RCON-GW/GWG-EC	ゲートウェイユニット(R-unit用)	8-88, 8-93,	RCP2W-GRS		7-589
		8-115	RCP2W-GRSS		7-583
			RCP2W-RTB/RTBL		7-611
RCON-GW/GWG-EP		8-60, 8-81,	RCP2W-RTBB/RTBBL	RCP2W 防塵・防滴仕様 ロータリータイプ	7-615
RCON-GW/GWG-PR		8-88, 8-97,	RCP2W-RTBS/RTBSL		7-607
		8-115	RCP2W-RTC/RTCL		7-623
		8-60, 8-81,	RCP2W-RTCB/RTCBL		7-627
		8-88, 8-98,	RCP2W-RTCS/RTCSL		7-619
RCON-GW/GWG-PRT		8-115	RCP3-MU□	モーター	1-209
RCON-GW-TR	ターミナルユニット(R-unit用)	8-60, 8-81,	RCP3-RA2AC	RCP3 ロッドタイプ	4-161
RCON-GW-TRE	ターミナルユニット(REC用ターミナルユニット)	8-88, 8-96,	RCP3-RA2AR		4-181
RCON-GW-TRS	ターミナルユニット (RCON/RSEL用ターミナルユニット)	8-115	RCP3-RA2BC		4-165
		8-60, 8-81,	RCP3-RA2BR		4-185
		8-88, 8-99,	RCP3-SA2AC		3-127
RCON-NP/PN	拡張ユニット(R-unit用 PIOユニット)	8-115	RCP3-SA2AR		3-159
RCON-PC-1		8-66, 8-73,	RCP3-SA2BC		3-131
RCON-PC-2	ドライバーユニット(R-unit用)	8-84, 8-86,	RCP3-SA2BR		3-163
RCON-PCF-1		8-107	RCP3-SA3C	RCP3 スライダータイプ	3-135
RCON-PS2-3	電源ユニット (R-unit用 200V電源ユニット)	8-66, 8-73,	RCP3-SA3R		3-167
RCON-SC-1	ドライバーユニット (R-unit用 200Vドライバーユニット)	8-84, 8-86,	RCP3-SA4C		3-143
		8-107	RCP3-SA4R		3-175
			RCP3-SA5C		3-147
RCP2-FB-□	フランジブラケット	8-66, 8-73,	RCP3-SA5R		3-179
RCP2-FL-□	フランジ(前)/フランジ(後)	8-84, 8-86,	RCP3-SA6C		3-155
RCP2-FT-□	フート金具	8-103	RCP3-SA6R		3-187
RCP2-GR3LM		8-66, 8-84,	RCP3-TA3C		4-443
RCP2-GR3LS		8-86, 8-103	RCP3-TA3R		4-463
RCP2-GR3SM			RCP3-TA4C		4-447
RCP2-GR3SS			RCP3-TA4R		4-467
RCP2-GRHB			RCP3-TA5C	RCP3 テーブルタイプ	4-451
RCP2-GRHM	RCP2 グリッパタイプ		RCP3-TA5R		4-471
RCP2-GRLS			RCP3-TA6C		4-455
RCP2-GRM			RCP3-TA6R		4-475
RCP2-GRS			RCP3-TA7C		4-459
RCP2-GRS			RCP3-TA7R		4-479
RCP2-GRSS			RCP4-FL-□	フランジ(前)	4-560
RCP2-GRST			RCP4-GRLL		6-179
			RCP4-GRLM	RCP4 グリッパタイプ	6-177
			RCP4-GRLW		6-181
			RCP4-GRSLL		6-133
			RCP4-GRSML		6-129
			RCP4-GRSWL		6-137
			RCP4-MURA□/MUSA□	モーター	1-176, 1-208
			RCP4-RA3C	RCP4 ロッドタイプ	4-169
			RCP4-RA3R		4-189
			RCP4-RA5C		4-173
			RCP4-RA5R		4-197
			RCP4-SA3C		3-139
			RCP4-SA3R	RCP4 スライダータイプ	3-171
			RCP4-SA5C		3-151
			RCP4-SA5R		3-183

型式	内容	掲載頁	型式	内容	掲載頁
RCP4-ST		6-263	RCP6W/RCP6SW-RAA4C		7-463
RCP4-ST4525E	RCP4 ストップシリンダー	6-265	RCP6W/RCP6SW-RAA4R		7-511
RCP4CR-SA3C		7-97	RCP6W/RCP6SW-RAA6C		7-467
RCP4CR-SA5C	RCP4CR クリーン仕様 スライダータイプ	7-101	RCP6W/RCP6SW-RAA6R	RCP6/RCP6S	7-515
RCP4W-SA5C		7-411	RCP6W/RCP6SW-RAA7C	防塵・防滴仕様 ラジアルシリンダー	7-471
RCP4W-SA6C	RCP4W 防塵・防滴仕様 スライダータイプ	7-415	RCP6W/RCP6SW-RAA7R		7-519
RCP4W-SA7C		7-419	RCP6W/RCP6SW-RAA8C		7-475
RCP5-BA4/BA4U		3-191	RCP6W/RCP6SW-RAA8R		7-523
RCP5-BA6/BA6U	RCP5 ベルトタイプ	3-195	RCP6W/RCP6SW-WRA10C		7-479
RCP5-BA7/BA7U		3-199	RCP6W/RCP6SW-WRA10R		7-527
RCP5-FL-□	フランジ(前)	4-560	RCP6W/RCP6SW-WRA12C		7-483
RCP5-RA10C		4-177	RCP6W/RCP6SW-WRA12R	RCP6/RCP6S	7-531
RCP5-RA10R	RCP5 ロッドタイプ	4-201	RCP6W/RCP6SW-WRA14C	防塵・防滴仕様 ワイドラジアルシリンダー	7-487
RCP5W-FL-□	フランジ(前)	7-681	RCP6W/RCP6SW-WRA14R		7-535
RCP5W-RA10C	RCP5W 防塵・防滴仕様 ロッドタイプ	7-543	RCP6W/RCP6SW-WRA16C		7-491
RCP6/RCP6S-GRST6C		6-113	RCP6W/RCP6SW-WRA16R		7-539
RCP6/RCP6S-GRST6R		6-121	RCP6-FFA-RAA□	先端アダプター(フランジ)	4-558
RCP6/RCP6S-GRST7C	RCP6/RCP6S ロングストロークグリッパ	6-117	RCP6-FL-□	フランジ(前)	4-559, 4-560
RCP6/RCP6S-GRST7R		6-125	RCP6-FT-□	フート金具	4-562, 4-563
RCP6/RCP6S-RA4C		4-63	RCP6-GRT7A		6-105
RCP6/RCP6S-RA4R		4-111	RCP6-GRT7B	RCP6 グリッパタイプ	6-109
RCP6/RCP6S-RA6C		4-67	RCP6-KFA-RAA□	先端アダプター(キー溝)	4-566
RCP6/RCP6S-RA6R		4-115	RCP6-MJF-GRST□	フィンガーアタッチメント取付けジグ	6-301
RCP6/RCP6S-RA7C	RCP6/RCP6S ロッドタイプ	4-71	RCP6-NFA-□	先端アダプター(雌ねじ)	4-567, 4-568
RCP6/RCP6S-RA7R		4-119	RCP6-NJ-RAA□R	ナックルジョイント	4-568, 4-569
RCP6/RCP6S-RA8C		4-75	RCP6-NTB-□	Tスロットナットバー	4-569, 4-570
RCP6/RCP6S-RA8R		4-123	RCP6-QR-RAA□R	クレビス金具	4-571
RCP6/RCP6S-RAA4C		4-79	RCP6-RAA4R(ハルスプレス仕様)		6-39
RCP6/RCP6S-RAA4R		4-127	RCP6-RAA6R(ハルスプレス仕様)	RCP6 サーボプレス・ハルスプレス	6-43
RCP6/RCP6S-RAA6C		4-83	RCP6-RAA7R(ハルスプレス仕様)		6-47
RCP6/RCP6S-RAA6R		4-131	RCP6-RTCKMPE/RTCKMPI		6-291
RCP6/RCP6S-RAA7C	RCP6/RCP6S ラジアルシリンダー	4-87	RCP6-RTCKMRE/RTCKMRI		6-287
RCP6/RCP6S-RAA7R		4-135	RCP6-RTCKSPE/RTCKSPI	RCP6 ロータリーチャック	6-283
RCP6/RCP6S-RAA8C		4-91	RCP6-RTCKSRE/RTCKSRI		6-279
RCP6/RCP6S-RAA8R		4-139	RCP6-RTFML	RCP6 中空ロータリー	6-215
RCP6/RCP6S-SA4C		3-61	RCP6-SS-GRST7		6-304
RCP6/RCP6S-SA4R		3-93	RCP6-SS-SA□	スライダースペーサー	3-660
RCP6/RCP6S-SA6C		3-65	RCP6S	コントローラー内蔵型アクチュエーター	8-139
RCP6/RCP6S-SA6R		3-97	RCP6W-FFA-RAA□	先端アダプター(フランジ)	7-679
RCP6/RCP6S-SA7C	RCP6/RCP6S スライダータイプ	3-69	RCP6W-FL-□	フランジ(前)	7-680, 7-681
RCP6/RCP6S-SA7R		3-101	RCP6W-FT-□	フート金具	7-682, 7-683, 7-684
RCP6/RCP6S-SA8C		3-73	RCP6W-KFA-RAA□	先端アダプター(キー溝)	7-685
RCP6/RCP6S-SA8R		3-105	RCP6W-NFA-□	先端アダプター(雌ねじ)	7-685, 7-686
RCP6/RCP6S-TA4C		4-397, 4-393	RCP6W-NTB-□	Tスロットナットバー	7-687, 7-688
RCP6/RCP6S-TA4R		4-421, 4-417	RCS2-FL-□	フランジ(前)	4-560, 4-561
RCP6/RCP6S-TA6C		4-405, 4-401	RCS2-FT-□	フート金具	4-564, 6-85
RCP6/RCP6S-TA6R	RCP6/RCP6S テーブルタイプ	4-429, 4-425	RCS2-GD5N		4-359
RCP6/RCP6S-TA7C		4-413, 4-409	RCS2-GS5N	RCS2 ロッドタイプ	4-357
RCP6/RCP6S-TA7R		4-437, 4-433	RCS2-RA13R	RCS2 ロッドタイプ サーボプレス	4-339
RCP6/RCP6S-WRA10C		4-95	RCS2-RA5C		4-363
RCP6/RCP6S-WRA10R		4-143	RCS2-RA5R		4-371
RCP6/RCP6S-WRA12C		4-99	RCS2-RGD5C	RCS2 ロッドタイプ	4-381
RCP6/RCP6S-WRA12R	RCP6/RCP6S ワイドロッドタイプ	4-147	RCS2-RGSSC		4-373
RCP6/RCP6S-WRA14C		4-103	RCS2-RN5N		4-353
RCP6/RCP6S-WRA14R		4-151	RCS2-RP5N		4-355
RCP6/RCP6S-WRA16C		4-107	RCS2-RTC10L		6-225
RCP6/RCP6S-WRA16R		4-155	RCS2-RTC12L	RCS2 ロータリータイプ	6-229
RCP6/RCP6S-WSA10C		3-77	RCS2-RTC8L/RTC8HL		6-221
RCP6/RCP6S-WSA10R		3-109	RCS2-SA4C		3-297
RCP6/RCP6S-WSA12C		3-81	RCS2-SA4R		3-325
RCP6/RCP6S-WSA12R	RCP6/RCP6S ワイドスライダータイプ	3-113	RCS2-SA5C		3-301
RCP6/RCP6S-WSA14C		3-85	RCS2-SA5R	RCS2 スライダータイプ	3-329
RCP6/RCP6S-WSA14R		3-117	RCS2-SA6C		3-305
RCP6/RCP6S-WSA16C		3-89	RCS2-SA6R		3-333
RCP6/RCP6S-WSA16R		3-121	RCS2-SA7C		3-309
RCP6CR/RCP6SCR-SA4C		7-65	RCS2-SA7R		3-337
RCP6CR/RCP6SCR-SA6C	RCP6/RCP6S	7-69	RCS2-SD5N		4-361
RCP6CR/RCP6SCR-SA7C	クリーン仕様 スライダータイプ	7-73	RCS2-SRA7BD		4-367
RCP6CR/RCP6SCR-SA8C		7-77	RCS2-SRGD7BD	RCS2 ロッドタイプ	4-385
RCP6CR/RCP6SCR-WSA10C		7-81	RCS2-SRGS7BD		4-377
RCP6CR/RCP6SCR-WSA12C	RCP6/RCP6S	7-85	RCS2-TCA5N		4-549
RCP6CR/RCP6SCR-WSA14C	クリーン仕様 ワイドスライダータイプ	7-89	RCS2-TFA5N	RCS2 テーブルタイプ	4-553
RCP6CR/RCP6SCR-WSA16C		7-93	RCS2-TWA5N		4-551
RCP6W/RCP6SW-RA4C		7-447	RCS2CR-GD5NB		7-269
RCP6W/RCP6SW-RA4R		7-495	RCS2CR-GS5NB		7-267
RCP6W/RCP6SW-RA6C		7-451	RCS2CR-RN5NB	RCS2CR クリーン仕様 ロッドタイプ	7-263
RCP6W/RCP6SW-RA6R	RCP6/RCP6S	7-499	RCS2CR-RP5NB		7-265
RCP6W/RCP6SW-RA7C	防塵・防滴仕様 ロッドタイプ	7-455	RCS2CR-SD5NB		7-271
RCP6W/RCP6SW-RA7R		7-503			
RCP6W/RCP6SW-RA8C		7-459			
RCP6W/RCP6SW-RA8R		7-507			

カタログ掲載製品一覧〈アルファベット順〉

型 式	内 容	掲載頁	型 式	内 容	掲載頁
RCS2W-GD5NB		7-577	RESU (D) -1	回生抵抗ユニット	2-403, 8-288, 8-304
RCS2W-GS5NB		7-575	RESU (D) -2		8-226, 8-241, 8-253
RCS2W-RN5NB	RCS2CR 防塵・防滴仕様 ロッドタイプ	7-571	RESU-35T	回生抵抗ユニット (RCS3-RA20R用)	8-226, 8-241
RCS2W-RP5NB		7-573	RFC-H13	クランプフィルター (モーター電源用)	8-277, 8-297, 8-298
RCS2W-SD5NB		7-579	RP	背面取付けプレート	3-659, 4-572
RCS3/RCS3P-SA8C		3-313	RS-30	RS ロータリータイプ	6-253
RCS3/RCS3P-SA8R		3-341	RS-60		6-257
RCS3/RCS3P-SS8C	RCS3 スライダータイプ	3-317			8-67, 8-81, 8-89, 8-94, 8-115
RCS3/RCS3P-SS8R		3-345	RSEL-G-CC		8-67, 8-81, 8-89, 8-94, 8-115
RCS3-CT8C		3-321			8-67, 8-81, 8-89, 8-94, 8-115
RCS3-CTZ5C	RCS3 テーブルタイプ	4-555	RSEL-G-CC2		8-67, 8-81, 8-89, 8-94, 8-115
RCS3-FT-□	フート金具	6-84, 6-85			8-67, 8-81, 8-89, 8-95, 8-115
RCS3-MU□	モーター	1-182, 1-220	RSEL-G-CIE		8-67, 8-81, 8-89, 8-93, 8-115
RCS3-RA10R	RCS3 ロッドタイプ サーボプレス	6-67			8-67, 8-81, 8-89, 8-93, 8-115
RCS3-RA15R	RCS3 ロッドタイプ	4-343	RSEL-G-DV		8-67, 8-81, 8-89, 8-93, 8-115
	RCS3 ロッドタイプ サーボプレス	6-75			8-67, 8-81, 8-89, 8-93, 8-115
	RCS3 ロッドタイプ	4-347	RSEL-G-DV2		8-67, 8-81, 8-89, 8-93, 8-115
		6-79			8-67, 8-81, 8-89, 8-102, 8-115
		6-51	RSEL-G-E	マスターユニット (SELユニット)	8-67, 8-81, 8-89, 8-97, 8-115
	RCS3 ロッドタイプ サーボプレス	6-55			8-67, 8-81, 8-89, 8-97, 8-115
		6-59	RSEL-G-EC		8-67, 8-81, 8-89, 8-98, 8-115
		6-63			8-67, 8-81, 8-89, 8-102, 8-115
RCS3CR/RCS3PCR-SA8C	RCS3CR	7-153	RSEL-G-EP		8-67, 8-81, 8-89, 8-98, 8-115
RCS3CR/RCS3PCR-SS8C	クリーン仕様 スライダータイプ	7-157			8-67, 8-81, 8-89, 8-102, 8-115
RCS3CR-MU8□	モーター	1-221, 1-222	RSEL-G-NP		8-67, 8-81, 8-89, 8-102, 8-115
RCS4-FT-□	フート金具	4-563			8-67, 8-81, 8-89, 8-102, 8-115
RCS4-RA4C		4-257	RSEL-G-PN		8-67, 8-81, 8-89, 8-96, 8-115
RCS4-RA4R		4-297			8-67, 8-81, 8-89, 8-96, 8-115
RCS4-RA6C		4-259	RSEL-G-PR		8-67, 8-81, 8-89, 8-99, 8-115
RCS4-RA6R	RCS4 ロッドタイプ	4-299			8-67, 8-81, 8-89, 8-99, 8-115
RCS4-RA7C		4-261	RSEL-G-PRT		3-659, 5-572, 7-398, 7-688
RCS4-RA7R		4-301			
RCS4-RA8C		4-263			
RCS4-RA8R		4-303			
RCS4-RAA4C		4-265			
RCS4-RAA4R		4-305			
RCS4-RAA6C		4-269			
RCS4-RAA6R	RCS4 ラジアルシリンダー	4-309			
RCS4-RAA7C		4-273			
RCS4-RAA7R		4-313			
RCS4-RAA8C		4-277			
RCS4-RAA8R		4-317			
RCS4-SA4C		3-231			
RCS4-SA4R		3-263			
RCS4-SA6C		3-235			
RCS4-SA6R	RCS4 スライダータイプ	3-267			
RCS4-SA7C		3-239			
RCS4-SA7R		3-271			
RCS4-SA8C		3-243			
RCS4-SA8R		3-275			
RCS4-SS-SA□	スライダースペーサー	3-660			
RCS4-TA4C		4-499, 4-503			
RCS4-TA4R		4-523, 4-527			
RCS4-TA6C		4-507, 4-511			
RCS4-TA6R	RCS4 テーブルタイプ	4-531, 4-535			
RCS4-TA7C		4-515, 4-519			
RCS4-TA7R		4-539, 4-543			
RCS4-WRA10C		4-281			
RCS4-WRA10R		4-321			
RCS4-WRA12C		4-285			
RCS4-WRA12R	RCS4 ワイドラジアルシリンダー	4-325			
RCS4-WRA14C		4-289			
RCS4-WRA14R		4-329			
RCS4-WRA16C		4-293			
RCS4-WRA16R		4-333			
RCS4-WSA10C		3-247			
RCS4-WSA10R		3-279			
RCS4-WSA12C		3-251			
RCS4-WSA12R	RCS4 ワイドスライダータイプ	3-283			
RCS4-WSA14C		3-255			
RCS4-WSA14R		3-287			
RCS4-WSA16C		3-259			
RCS4-WSA16R		3-291			
RCS4CR-SA4C		7-121			
RCS4CR-SA6C	RCS4CR	7-125			
RCS4CR-SA7C	クリーン仕様 スライダータイプ	7-129			
RCS4CR-SA8C		7-133			
RCS4CR-WSA10C		7-137			
RCS4CR-WSA12C	RCS4CR	7-141			
RCS4CR-WSA14C	クリーン仕様 ワイドスライダータイプ	7-145			
RCS4CR-WSA16C		7-149			
RE	ロッド先端延長仕様	4-572			
			RESU (D) -1		2-403, 8-288, 8-304
			RESU (D) -2		8-226, 8-241, 8-253
			RESU-35T		8-226, 8-241
			RFC-H13		8-277, 8-297, 8-298
			RP		3-659, 4-572
			RS-30		6-253
			RS-60		6-257
					8-67, 8-81, 8-89, 8-94, 8-115
			RSEL-G-CC		8-67, 8-81, 8-89, 8-94, 8-115
					8-67, 8-81, 8-89, 8-94, 8-115
			RSEL-G-CC2		8-67, 8-81, 8-89, 8-94, 8-115
					8-67, 8-81, 8-89, 8-95, 8-115
			RSEL-G-CIE		8-67, 8-81, 8-89, 8-93, 8-115
					8-67, 8-81, 8-89, 8-93, 8-115
			RSEL-G-DV		8-67, 8-81, 8-89, 8-93, 8-115
					8-67, 8-81, 8-89, 8-93, 8-115
			RSEL-G-DV2		8-67, 8-81, 8-89, 8-93, 8-115
					8-67, 8-81, 8-89, 8-102, 8-115
			RSEL-G-E	マスターユニット (SELユニット)	8-67, 8-81, 8-89, 8-97, 8-115
					8-67, 8-81, 8-89, 8-97, 8-115
			RSEL-G-EC		8-67, 8-81, 8-89, 8-98, 8-115
					8-67, 8-81, 8-89, 8-102, 8-115
			RSEL-G-EP		8-67, 8-81, 8-89, 8-98, 8-115
					8-67, 8-81, 8-89, 8-102, 8-115
			RSEL-G-NP		8-67, 8-81, 8-89, 8-102, 8-115
					8-67, 8-81, 8-89, 8-102, 8-115
			RSEL-G-PN		8-67, 8-81, 8-89, 8-102, 8-115
					8-67, 8-81, 8-89, 8-96, 8-115
			RSEL-G-PR		8-67, 8-81, 8-89, 8-99, 8-115
					8-67, 8-81, 8-89, 8-99, 8-115
			RSEL-G-PRT		3-659, 5-572, 7-398, 7-688
			RT	ボール保持機構付ガイド	3-659, 5-572, 7-398, 7-688
			S		
			S	シンクロ動作時スレブ軸指定	3-658, 7-398
			S1N/S2N/S1P/S2P	センサー	6-302
			SA	シャフトアダプター	2-386, 6-303, 7-399, 7-688
			SB	シャフトブラケット	6-304, 7-399, 7-689
			SC	スクレーパ	4-572
			SCON-CB/CGB		8-215
			SCON-CB/CGB (サーボプレス仕様)	コントローラー	8-231
			SEP-ABU (S)	アブソバッテリーユニット (PCON-CB/ACON-CB用)	8-165, 8-199
			SIC-1	スパイラルコード	8-323, 8-321
			SIL	左横立て取付け仕様	3-659
			SIR	右横立て取付け仕様	3-659
			SLF	フッ素ゴムシール仕様	2-386
			SLTO/SLT	サイドスロット取付け仕様	5-688
			SR	スライダー部ローラー仕様	2-386, 3-659, 5-572, 6-304
			SS	スライダースペーサー	2-387, 3-660, 6-304, 7-400
			SSEL-CS	コントローラー	8-320
			SSN	SSCNET Ⅲ/H	8-17
			SSPA-LXM-750		3-449
			SSPA-MXM-400	SSPA スライダータイプ	3-445
			SSPA-SXM-200		3-441
			SSPDACR-L-750		7-217
			SSPDACR-M-400	SSPDACR	7-213
			SSPDACR-S-200	クリーン仕様 スライダータイプ	7-209
			ST	真直度高精度仕様	3-661, 7-400
					1-160, 1-164, 1-172, 1-174, 1-176, 1-180, 1-184, 1-205, 1-213, 1-215, 1-218, 1-225, 1-227
			ST-□	交換用ステンレスシート	1-227
			STR-1	ストラップ	8-323, 8-321

型式	内容	掲載頁
T		
TA	テーブルアダプター	2-387, 6-305, 7-400, 7-690
TAC-20-683	ノイズフィルター	8-277, 8-297, 8-298
TB-02-□	タッチパネルティーチングボックス	5-692, 8-317
TB-02E-□	エリシリンダー専用 電源ユニット付きティーチングボックス	2-441
TB-03-□	タッチパネルティーチングボックス	2-433, 8-317
TB-03E-□	エリシリンダー専用 電源ユニット付きティーチングボックス	2-437
TFL/TFR	本体取付けブラケット(壁掛け仕様)	7-691
TMD2	電源2系統仕様	2-387
TRF/TRR	トラニオン金具	4-573
TST	ケーブル固定金具(上側)	2-388
TTA-A2(G)-20-20		5-585
TTA-A2(G)-30-30		5-589
TTA-A2(G)-40-40		5-593
TTA-A2(G)-50-50		5-597
TTA-A2S□(G)-20-20		5-585
TTA-A2S□(G)-30-30		5-589
TTA-A2S□(G)-40-40		5-593
TTA-A2S□(G)-50-50		5-597
TTA-A3(G)-20-20		5-601
TTA-A3(G)-30-30		5-605
TTA-A3(G)-40-40		5-609
TTA-A3(G)-50-50		5-613
TTA-A3S□(G)-20-20		5-601
TTA-A3S□(G)-30-30		5-605
TTA-A3S□(G)-40-40		5-609
TTA-A3S□(G)-50-50		5-613
TTA-A4(G)-20-20		5-617
TTA-A4(G)-30-30		5-621
TTA-A4(G)-40-40		5-625
TTA-A4(G)-50-50		5-629
TTA-A4S□(G)-20-20		5-617
TTA-A4S□(G)-30-30		5-621
TTA-A4S□(G)-40-40		5-625
TTA-A4S□(G)-50-50		5-629
TTA-C2(G)-20-15	TTA テーブルトップロボット	5-633
TTA-C2(G)-30-25		5-637
TTA-C2(G)-40-35		5-641
TTA-C2(G)-50-45		5-645
TTA-C2S□(G)-20-20		5-633
TTA-C2S□(G)-30-30		5-637
TTA-C2S□(G)-40-40		5-641
TTA-C2S□(G)-50-50		5-645
TTA-C3(G)-20-15		5-649
TTA-C3(G)-30-25		5-653
TTA-C3(G)-40-35		5-657
TTA-C3(G)-50-45		5-661
TTA-C3S□(G)-20-20		5-649
TTA-C3S□(G)-30-30		5-653
TTA-C3S□(G)-40-40		5-657
TTA-C3S□(G)-50-50		5-661
TTA-C4(G)-20-15		5-665
TTA-C4(G)-30-25		5-669
TTA-C4(G)-40-35		5-673
TTA-C4(G)-50-45		5-677
TTA-C4S□(G)-20-15		5-665
TTA-C4S□(G)-30-25		5-669
TTA-C4S□(G)-40-35		5-673
TTA-C4S□(G)-50-45		5-677
TTA-FT-□	本体取付金具	5-693

U		
UM1/UM2/UM3/UM4/UM5/UM6		3-741
US1/US2/US3/US4/US5/US6	ケーブルベアオプション	3-741

V		
VC	エア継手付き	6-305
VL	吸引用継手L字仕様	7-401, 7-691
VLL/VLR	L字継手取出し方向	7-401
VN	吸引用継手なし	7-401
VR	吸引用継手勝手違い	2-388, 7-401

W		
W	ダブルスライダー仕様	3-661, 7-401
WA	バッテリーレスアプソリュート エンコーダー仕様	2-388, 5-583, 5-584, 5-746
WCS	配線カラー付き	6-306
WL	無線通信仕様	2-388
WL2	無線軸動作対応仕様	2-388

型式	内容	掲載頁
WR-□	デンジョンワイヤ	1-184, 1-226, 1-228
WU-M		6-275
WU-S	WU 手首ユニット	6-271
X		
XSEL-RA/SA/P/PCT/Q/QCT		8-273
XSEL-RAX/RAXD8/ SAX/SAXD8/PX/QX	コントローラー	8-291
Z		
ZCAT3035-1330	クランプフィルター(制御電源用)	8-277, 8-297, 8-298
ZR-M		6-269
ZR-S	ZR垂直/回転一体型	6-267

A
B
C
D
E
F
G
H
I
J
K
L
M
N
O
P
Q
R
S
T
U
V
W
X
Z

あ か さ た な は ま や ら わ

カタログ掲載製品一覧〈五十音順〉

内容	型式	掲載頁
あ		
アース		1-364
RCP6Sゲートウェイ用コントローラー	RCM-P6□□C	8-147
IAネット	IA	8-17
I/O		1-363
I/O(フラット)ケーブル		
ACON-CB/DCON-CB用	CB-PAC-PIO□□□□	8-201
MSEL用	CB-PAC-PIO□□□□	8-271
PCON-CB/CFB用	CB-PAC-PIO□□□□	8-168
SCON用	CB-PAC-PIO□□□□	8-230, 8-244
SCON用(パルス列制御用)	CB-SC-PIOS□□□□	8-230
SSEL用	CB-DS-PIO□□□□	8-257
TTA用	CB-PAC-PIO□□□□	5-684
	CB-TTA-PIOJ005	5-693
XSEL用	CB-X-PIO□□□□	5-858, 8-311
多点I/Oボード用フラットケーブル	CB-X-PIOH□□□□	8-311
IP67対応ロボソリンダー		1-30, 7-405
アクチュエーター・コントローラー接続ケーブル 型式一覧表		1-109, 3-743, 4-577, 6-307, 7-687
アクチュエーターケーブル		1-18, 3-52, 4-56, 5-54, 6-36, 7-58
アクチュエーターケーブル□mm仕様	AC1/AC1.5/AC2/AC3	6-297
アクチュエーターケーブル長変更	AC5	2-373, 6-297, 7-678
アクチュエーターケーブル長変更	AC10/AC15	7-678
アクチュエーターケーブル長変更 (フッ素ゴム被覆仕様)	ACF2/ACF5	2-373
アブソデータ保存用バッテリー		
ACON用	AB-5	8-199
	AB-5-CS	8-199
SCON-CB用	AB-5	8-226, 8-241
	AB-5-CS	8-226, 8-241
	AB-5-CS3	8-241
SSEL用	AB-5	8-253
XSEL用	AB-5	8-288, 8-304
スカラ用	AB-3	7-402
	AB-6	7-402
アブソバッテリー		1-364
アブソバッテリーボックス	MSEL-ABB	8-268
アブソバッテリーボックス用交換バッテリー	AB-7	8-120, 8-165, 8-199, 8-268, 8-321
アブソバッテリーボックス用接続ケーブル	CB-MSEL-AB005	8-268
アブソバッテリーユニット		
ACON-CB用	SEP-ABU(S)	8-199
PCON-CB/CFB用	SEP-ABU(S)	8-165
アブソリユートエンコーダー		1-364
アブソリユートタイプ(エンコーダー種類)		1-14, 3-48, 4-52, 5-50, 6-32, 7-54
アブソリユートリセット用ジグ		
ZRユニット用	JG-ZRM	6-269
	JG-ZRS	6-267
	JG-1/2/3	7-402
スカラ用	JG-5	7-402
	JG-IXA1	5-854
	JG-WUM	6-300
	JG-WUS	6-300
アプリケーション事例		1-51
アルマイト処理追加	AL	7-678
安全カテゴリ		1-364
い		
EtherCAT	EC	8-17, 8-288, 8-304
EtherCAT モーション	ECM	8-17
EtherNet/IP	EP	8-17
位置決め完了幅		1-364
位置決め精度		1-364
イナーシャ比		1-364
インクリメンタルエンコーダー		1-364
インクリメンタルタイプ(エンコーダー種類)		1-14, 3-48, 4-52, 5-50, 6-32, 7-54
インターロック		1-393
え		
エア継手付き	VC	6-305
エアバージ		1-364
エイト		1-459
A(加速度)V(速度)D(減速度)	AVD	1-363

内容	型式	掲載頁	
AQシール	AQ	3-655, 5-569, 7-395	
A相(信号)出力・B相(信号)出力		1-363	
SSCNET III/H	SSN	8-17	
Ma方向/Mb方向/Mc方向		1-363	
LED表示灯(IXA-NNN標準タイプのみ)	LED	5-853	
L字継手取出し方向	VLL/VLR	7-401	
エアシリンダー互換取付けプレート	CS	2-373	
エンコーダー		1-365	
エンコーダー(ロボット)ケーブル			
SCON用	CB-RCS2-PA□□□□	8-228	
	CB-RCS2-PLA□□□□	8-229, 8-242	
	CB-RCS2-PLLA□□□□(-RB)	8-243	
	CB-X1-PA□□□□	8-229	
	CB-X1-PA□□□□-WC	8-230	
	CB-X1-PLA□□□□	8-229	
	CB-X2-PLA□□□□	8-229, 8-242	
	CB-X3-PA□□□□	8-228	
	CB-RCS2-PA□□□□	8-255	
	CB-RCS2-PLA□□□□	8-255	
SSEL用	CB-X1-PA□□□□	8-256	
	CB-X1-PA□□□□-WC	8-257	
	CB-X1-PLA□□□□	8-256	
	CB-X2-PLA□□□□	8-255	
	CB-X3-PA□□□□	8-255	
	CB-RCS2-PA□□□□	8-307	
	CB-RCS2-PLA□□□□	8-308	
	CB-X1-PA□□□□	8-309	
	CB-X1-PA□□□□-WC	8-310	
	CB-X1-PLA□□□□	8-309	
XSEL用	CB-X2-PLA□□□□	8-308	
	CB-X3-PA□□□□	8-307	
			1-14, 3-48, 4-52, 5-50, 6-32, 7-54
	エンコーダー種類		1-15, 3-49, 4-53, 5-51, 6-33, 7-55
	エンコーダーパルス数		
	お		
	オーバーシュート		1-365
	オーバーハング		1-365
	オーバーロードチェック		1-365
	オープンコレクター出力		1-365
オープンループ方式		1-365	
押当て原点復帰		1-365	
押付け動作		1-269	
オプション			
クリーン仕様		7-395	
グリッパタイプ		6-297	
サーボプレス		6-83	
スカラロボット		5-853	
スライダタイプ		3-655	
直交ロボット		5-569	
テーブルタイプ		4-557	
テーブルトップロボット		5-687	
特定機能機種		6-297	
防塵・防滴仕様		7-678	
リニアサーボタイプ		3-741	
ロータリータイプ		6-297	
ロッドタイプ		4-557	
オフボードチューニング機能		1-334	
オルタネイト回路		1-395	
か			
海外規格		1-18, 1-351, 3-52, 4-56, 5-54, 6-36, 7-58	
再生エネルギー		1-365	
再生抵抗		1-365	
再生抵抗接続ケーブル			
MSCON/SCON-CB/ SCON-CAL/SSEL用	CB-SC-REU010	8-226, 8-241, 8-253	
MSCON/XSEL用	CB-ST-REU010	2-403, 8-288, 8-304	
再生抵抗ユニット	RESU(D)-1	2-403, 8-288, 8-304	
	RESU(D)-2	8-226, 8-241, 8-253	
再生抵抗ユニット(RCS3-RA20R用)	RESU-35T	8-226, 8-241	
再生ブレーキ		1-365	
ガイド取付け方向			
シングルガイドタイプ専用	GS2/GS3/GS4	4-565	

内容	型式	掲載頁
EC-GS4/TC4/TC5用	GT2/GT3/GT4	2-80, 2-381
ガイドモジュール		1-365
外部運転モード		1-365
外部機器通信ケーブル	CB-RCA-SIO050	2-395, 2-403, 8-117, 8-151, 8-165, 8-187, 8-199, 8-212, 8-226, 8-241
カウンター回路		1-391
拡張ケーブルペア	ET1/ET2/ET3/ET4/ ET5/ET6/ET7/ET8	3-656
拡張PIOボード(XSEL用)	IA-103-X-□ IA-103-X-□-P	8-287 8-287
拡張ユニット(R-unit用)		
PIOユニット	RCON-NP/PN	8-73, 8-105, 8-116
PIO/SIO/SCON拡張ユニット	RCON-EXT-NP/PN	8-69, 8-73, 8-105, 8-116
SCON拡張ユニット	RCON-EXT	8-62, 8-66, 8-69, 8-80, 8-82, 8-84, 8-90, 8-105, 8-116, 8-122
	RCON-EXT-TR	8-105, 8-120
拡張ユーザーケーブル内蔵仕様 (IXAアーム長800/1000のみ)	EXC	5-853
拡張ユニット用ケーブル	CB-RE-CTL□□□	8-62, 8-69, 8-127
荷重係数		1-365
加速度		1-13, 3-47, 4-51, 5-49, 6-31, 7-53
型式項目説明		1-105
カップリング		1-365
過電圧		1-366
カバーなし仕様	NCO	3-658
可搬質量		1-366
カリキュレーター		8-330
簡易アプソユニット(R-unit用)		
ACサーボモーター用	RCON-ABU-A	8-61, 8-66, 8-68, 8-73, 8-84, 8-86, 8-106
バルスモーター用	RCON-ABU-P	8-61, 8-68, 8-84, 8-86, 8-106
簡易アプソリユートタイプ(エンコーダー種類)		1-14, 3-48, 4-52, 5-50, 6-32, 7-54
慣性		1-366
慣性モーメント		1-366
ガントリ		1-366
き		
キー溝		1-366
キー溝付仕様	K	6-300
機器取付け用サイドプレート	PTH/PTN	5-688
危険速度		1-366
技術資料(アイエイアイ製品)		1-239
技術資料(一般)		1-240
基準定格寿命		1-366
吸引用継手L字仕様	VL	7-401, 7-691
吸引用継手勝手違い	VR	7-401
吸引用継手なし	VN	7-401
く		
グラウンド		1-366
クランプフィルター		
制御電源用	ZCAT3035-1330	8-277, 8-293, 8-298
モーター電源用	RFC-H13	8-277, 8-293, 8-298
グリース		1-366
グリースアップ		1-366
クリーブセンサー		1-366
標準仕様	C	3-655, 5-569, 7-395
	CL	3-655, 5-569, 7-395
クリーン度		1-366
繰返し位置決め精度		1-16, 1-367, 3-50, 4-54, 5-52, 6-34, 7-56
グリップタイプ		6-89
グリップベルト	GRP-1	8-323

内容	型式	掲載頁
クレビス金具	EC-QR-RR□ QR RCA-QR-RA□ RCP6-QR-PRRA□R	2-385 4-571 4-572 4-571
クレビス金具+揺動受け金具	EC-QRPB-RR□ QRPB	2-386 2-386
グローバル仕様		1-367
け		
ゲイン		1-367
ゲートウェイユニット(R-unit用)	RCON-GW/GWG-DV RCON-GW/GWG-CC RCON-GW/GWG-CIE RCON-GW/GWG-PR RCON-GW/GWG-EC RCON-GW/GWG-EP RCON-GW/GWG-PRT	8-60, 8-81, 8-84, 8-93, 8-115 8-60, 8-81, 8-84, 8-94, 8-115 8-60, 8-81, 8-84, 8-95, 8-115 8-60, 8-81, 8-84, 8-96, 8-115 8-60, 8-81, 8-84, 8-97, 8-115 8-60, 8-81, 8-84, 8-98, 8-115 8-60, 8-81, 8-84, 8-99, 8-115
ゲートウェイユニット(RCP6S用)	RCM-P6GW	8-141
ケーブル		
EC用電源・I/Oケーブル	CB-EC-PWBIO□□□-RB	2-396, 2-404
I/O(フラット)ケーブル		
ACON/DCON/PCON用	CB-PAD-PIO□□□ CB-PAD-PIOS□□□	8-188, 8-214 8-188, 8-214
ACON-CB/DCON-CB用	CB-PAC-PIO□□□	8-201
MSEL用	CB-PAC-PIO□□□	8-271
PCON-CB/CFB用	CB-PAC-PIO□□□	8-168
SCON用	CB-PAC-PIO□□□	8-230, 8-244
SCON用(バルス列制御用)	CB-SC-PIOS□□□	8-230
SSEL用	CB-DS-PIO□□□	8-257
TTA用	CB-PAC-PIO□□□ CB-TTA-PIQJ005	5-684 5-693
XSEL用	CB-X-PIO□□□	5-858, 8-311
多点I/Oボード用フラットケーブル	CB-X-PIOH□□□	8-311
RCP6S⇄ゲートウェイユニット/ ハブユニット間延長ケーブル	CB-RCP6S-PWBIO□□□ (-RB)	8-152
RCP6S⇄ゲートウェイユニット/ ハブユニット間接続ケーブル	CB-RCP6S-PWBIO□□□ -JY1(-RB)	8-152
RCP6Sゲートウェイ用コントローラー	RCM-P6□C	8-147
RCP6Sゲートウェイ用コントローラー ⇄変換ユニット接続ケーブル	CB-ADPC-MPA□□□ (-RB)	8-152
TB-02 プログラムコントローラー 接続用ケーブル	CB-TB1-X002	8-323
TB-02 ポジションコントローラー 接続用ケーブル	CB-TB1-C002	2-441, 8-323
TB-02 ポジションコントローラー用 TPアダプター接続用ケーブル	CB-TB1-GC002	8-323
USBケーブル	CB-SEL-USB030	3-395, 5-692, 8-117, 8-151, 8-165, 8-187, 8-199, 8-212, 8-226, 8-241, 8-254, 8-268, 8-289, 8-306
アプソバッテリーボックス用接続ケーブル	CB-MSEL-AB005	8-268
エンコーダー(ロボット)ケーブル		
	CB-RCS2-PA□□□ CB-RCS2-PLA□□□ CB-RCS2-PLDA□□□(-RB) CB-RCS2-PLLA□□□(-RB) CB-RCS3-PLA□□□(-RB) CB-X1-PA□□□ CB-X1-PA□□□-AWG24 CB-X1-PA□□□-WC CB-X1-PLA□□□ CB-X1-PLA□□□-AWG24 CB-X2-PLA□□□ CB-X3-PA□□□	8-228 8-229, 8-242 8-242 8-243 8-228, 8-243 8-229 8-229 8-230 8-229 8-229 8-242 8-228

カタログ掲載製品一覧 (五十音順)

あ
か
さ
た
な
は
ま
や
ら
わ

内容	型式	掲載頁
SSEL用	CB-RCS2-PA□□□□	8-255
	CB-RCS2-PLA□□□□	8-255
	CB-X1-PA□□□□	8-256
	CB-X1-PA□□□□-WC	8-257
	CB-X1-PLA□□□□	8-256
	CB-X2-PLA□□□□	8-255
XSEL用	CB-X3-PA□□□□	8-255
	CB-RCS2-PA□□□□	8-307
	CB-RCS2-PLA□□□□	8-308
	CB-X1-PA□□□□	8-309
	CB-X1-PA□□□□-WC	8-310
	CB-X1-PA□□□□-AWG24	8-309
	CB-X1-PLA□□□□	8-309
	CB-X1-PLA□□□□-AWG24	8-309
	CB-X2-PLA□□□□	8-308
	CB-X3-PA□□□□	8-307
回生抵抗接続ケーブル		
MSCON/SCON/SSEL用	CB-SC-REU010	8-226, 8-241, 8-253
MSCON/XSEL用	CB-ST-REU010	2-403, 8-288, 8-304
外部機器通信ケーブル	CB-RCA-SIO050	2-395, 2-403, 8-117, 8-151, 8-165, 8-187, 8-199, 8-212, 8-226, 8-241
拡張ユニット用ケーブル	CB-RE-CTL□□□□	8-62, 8-69, 8-127
ゲートウェイユニット ⇄ハブユニット間延長ケーブル	CB-RCP6S-RLY□□□□ -JY1 (-RB)	8-152
ゲートウェイユニット ⇄ハブユニット間接続ケーブル	CB-RCP6S-RLY□□□□(-RB)	8-152
コネクタ変換ケーブル		
MSEL用	CB-SEL-SJS002	8-268
SSEL用	CB-SEL-SJS002	8-253
コントローラー・アンプバッテリー ユニット間接続ケーブル		
ACON-CB用	CB-APSEP-AB005	8-199
PCON-CB/CFB用	CB-APSEP-AB005	8-165
コントローラー接続ケーブル (プログラムコントローラー用)	CB-SEL26H-LBS005	8-31, 8-324
コントローラー接続ケーブル (ポジションコントローラー用)	CB-CON-LB005	8-31, 8-324
パソコン接続用通信ケーブル		
IA-101-X-MW用	CB-ST-E1MW050(-EB)	5-692, 8-253, 8-268, 8-289, 8-305, 8-306
IA-101-XA-MW用	CB-ST-A2MW050(-EB)	5-692, 8-289, 8-305
パルス列制御用ケーブル	CB-SC-PIOS□□□□	8-230
ブレーキケーブル	CB-IXA-BK□□□□-1	5-858, 8-310
	CB-IXA-BK□□□□-2	5-858, 8-310
	CB-IXA-BK□□□□-3	5-858, 8-310
ブレーキボックス付属ケーブル	CB-LDC-CTL□□□□-JY	8-234, 8-243
変換ケーブル	CB-CAN-AJ002	8-128
モーター(ロボット)ケーブル		
SCON用	CB-RCC-MA□□□□(-RB)	8-227, 8-242
	CB-RCS3-MA□□□□(-RB)	8-228, 8-243
	CB-X-MA□□□□	8-228
	CB-XEU-MA□□□□	8-230
SSEL用	CB-XMC-MA□□□□	8-227
	CB-RCC-MA□□□□(-RB)	8-255
	CB-X-MA□□□□	8-255
	CB-XEU-MA□□□□	8-256
XSEL用	CB-XMC-MA□□□□	8-255
	CB-RCC-MA□□□□(-RB)	8-308
	CB-X-MA□□□□	8-308
	CB-XEU-MA□□□□	8-310
XSEL用	CB-XMC-MA□□□□	8-308
	CB-RCC-MA□□□□(-RB)	8-308
	CB-X-MA□□□□	8-308
	CB-XEU-MA□□□□	8-310
モーター・エンコーダー一体型 (ロボット)ケーブル		
ACON-CB/DCON-CB用	CB-APSEP-MPA□□□□	8-201, 8-213
	CB-ASEP2-MPA□□□□	8-201, 8-213
	CB-CAN-MPA□□□□(-RB)	8-201, 8-213
MSEL用	CB-APSEP-MPA□□□□	8-270
	CB-CA-MPA□□□□(-RB)	8-270
	CB-CAN-MPA□□□□(-RB)	8-269
	CB-PAC-PIO□□□□	8-271
	CB-PSEP-MPA□□□□	8-270
	CB-RPSEP-MPA□□□□	8-270

内容	型式	掲載頁
PCON-CB/CFB用	CB-APSEP-MPA□□□□	8-167
	CB-CA-MPA□□□□(-RB)	8-167
	CB-CAN-MPA□□□□(-RB)	8-166
	CB-CFA-MPA□□□□(-RB)	8-167
	CB-CFA2-MPA□□□□(-RB)	8-167
	CB-CFA3-MPA□□□□(-RB)	8-166
	CB-PSEP-MPA□□□□	8-168
	CB-RPSEP-MPA□□□□	8-168
	CB-ASEP2-MPA□□□□	8-124
	CB-CFA-MPA□□□□(-RB)	8-124
	CB-PSEP-MPA□□□□	8-124
	CB-RCAPC-MPA□□□□(-RB)	8-123
	CB-RPSEP-MPA□□□□	8-124
	ユーザーケーブル	CB-IXP-USR□□□□-AS
	CB-IXP-USR□□□□-CS	8-559
ロードセル配線付エンコーダーケーブル	CB-RCS2-PLLA010	8-234
ケーブル(エア継手)勝手違い	CVR	6-298
ケーブル型式一覧表		1-109, 3-743, 4-577, 6-307, 7-687
ケーブル固定金具	FST	2-377
	TST	2-388
ケーブル取り出し方向	AO	6-297, 7-395, 7-678
	A1	3-655, 4-557, 5-569, 6-297, 7-395, 7-678
	A1E/A1S/A3E/A3S	3-655, 5-569, 7-395
	A2	4-557, 6-297, 7-678
	A3	3-655, 4-557, 5-569, 6-297, 7-678
	AT	7-678
	CJB/CJL/CJR/CJT	3-656, 4-557, 5-570, 6-83, 6-298, 7-395, 7-678
CJBB/CJBS/CJLB/CJLS/ CJRB/CJRS/CJTB/CJTS	6-298	
CJO	3-656, 4-557	
MLE/MLS/MRE/MRS	3-658	
ケーブルベアオプション		
拡張ケーブルベア	ET1/ET2/ET3/ET4/ ET5/ET6/ET7/ET8	3-656
CT1		3-656
標準ケーブルベア	CT2/CT3/CT4	3-656, 3-741
CT5/CT6		3-741
ユーザーケーブルベア(Sタイプ)	US1/US2/US3/US4/ US5/US6	3-741, 3-742
減速度		1-13, 3-47, 4-51, 5-49, 6-31, 7-53
原点		1-367
原点確認センサー	HS	3-657, 4-565, 7-684
	HSL/HSR	3-657, 4-565, 7-397
原点逆仕様	NM	2-384, 3-658, 4-569, 5-571, 5-688, 6-302, 7-398, 7-686
原点復帰		1-367
原点リミットスイッチ(反対側取付け)	LL	3-657, 5-571, 7-398
原点リミットスイッチ(標準)	L	3-657, 3-742, 5-571, 6-300, 7-398
こ		
コイル		1-367
高加減速対応	HA	3-657, 4-565
高可搬質量設定	HLA	3-657
交換用ステンレスシート	ST-□	1-160, 1-164, 1-172, 1-174, 1-176, 1-180, 1-184, 1-205, 1-213, 1-215, 1-218, 1-225, 1-227
交換用バッテリー	AB-5	8-199, 8-226, 8-241, 8-253, 8-287, 8-288, 8-304
	AB-7	8-120, 8-165, 8-199, 8-268, 8-321

内容	型式	掲載頁
高精度仕様	HPR	3-657, 7-397
小型コネクタ仕様	CNS	4-557, 7-396, 7-678
コネクタケーブル取出し方向変更	K1/K3	4-566, 7-398, 7-684
	K2	4-566
コネクタ変換ケーブル		
MSEL/MCON用	CB-SEL-SJS002	8-136, 8-253, 8-268, 8-323, 8-320
		8-136, 8-253, 8-268, 8-323, 8-320
ゴムカバー取付け	GRS-RCH-M	6-302
	GRS-RCH-S	6-302
	GRS-RSL-M	6-302
	GRS-RSL-S	6-302
	RCH/RSL	6-302
コンデンサー		1-367
コントローラー		8-7
コントローラー内蔵口ボシリンダー	RCP6S	8-139
コントローラーリンクケーブル	CB-RCB-CTL002	8-287
CompoNet	CN	8-17

さ		
サーボ制御		1-367
サーボプレス		6-37
サーボモーター		1-367
サイクルタイム		1-367
サイクルタイム計算ソフト		1-333
サイドスロット取付け仕様	SLTO/SLT	5-688
差動ラインドライバ		1-367
サポート体制		1-459
三相交流		1-367

し		
G		
		1-363
CE対応	CE	3-655, 4-557, 6-83, 6-298, 7-395, 7-678
CEマーキング海外規格		1-351
シーケンス制御		1-381
CCW		1-363
CC-Link	CC	8-17
CC-Link IE Field	CIE	8-17
CW		1-363
CT効果		1-363
CP制御		1-363
シールド線		1-367
軸先端Dカット仕様(右面)	DCR	6-298
軸先端Dカット仕様(左面)	DCL	6-298
軸先端Dカット仕様(前面)	DCT	6-298
軸先端Dカット仕様(背面)	DCB	6-298
自己保持回路		1-387
システムメモリーバックアップバッテリー		
SSEL用	AB-5-CS	8-226, 8-241, 8-253
		2-381, 3-657, 4-565, 7-684
指定グリース塗布仕様	G3/G4	3-657, 4-565, 7-397, 7-684
		2-381
		8-332
シミュレーションソフト		8-332
ジャバラ		1-367
シャフトアダプター	RCP2-SA-□	6-303, 7-399, 7-689
	SA	2-386, 6-303, 7-399, 7-688
シャフトブラケット	RCP2-SB-□	6-304, 7-399, 7-400, 7-689
	SB	6-304, 7-399, 7-689
寿命		1-17, 3-51, 4-55, 5-53, 6-35, 7-57
ジョイントケーブル仕様	JY	7-397
省電力対応	LA	3-657, 4-566, 7-398, 7-685
ジョグ送り		1-367
食品用グリース指定	GE	7-684
シリアル通信		1-368
シンクロ動作時スレーブ軸指定	S	3-658, 7-398
シンクロ動作時マスター軸指定	LM/LLM	3-658, 7-398
真面目高精度仕様	ST	3-661, 7-400

内容	型式	掲載頁
す		
垂直・回転一体型		6-261
垂直設置		1-17, 3-51, 4-55, 5-53, 6-35, 7-57
		1-368
		5-743, 7-60, 7-406
スイッチ		1-368
スカラロボット		1-368
スクレーパー	SC	4-572
	IXA-SST-ZW-1/2	5-857
ステア(IXA用)	IXA-TST-ZW-1/2	5-857
ステッピングモーター		1-368
ステンレスシート		1-368
ストップシリンダー		6-261
ストラップ	STR-1	8-323, 8-321
ストローク		1-368
スパイラルコード	SIC-1	8-323, 8-321
すべりねじ		
スライダスペーサー	RCA-SS-SA4	3-660, 7-400
	RCP6-SS-GRST7	6-304
	RCP6-SS-SA□	3-660
	RCS4-SS-SA□	3-660
	SS	2-387, 3-660, 6-304, 7-400
スライダタイプ		3-53
スライダ部ローラー仕様	SR	3-659, 5-572
スラスト荷重		1-368

せ			
生産中止機種と後継機種		1-449	
整定時間		1-368	
静的許容モーメント		1-16, 1-243, 1-368, 3-50, 4-54, 5-52, 6-34, 7-56	
		5-687	
	ZR軸位置変更オプション	FZ	5-687
	ZRユニット		6-261
Z相		1-364	
SEL言語		1-364	
SELプログラム支援サービスFAXシート		1-465	
センサー	GRS-S1N-M	6-302	
	GRS-S1N-S	6-302	
	GRS-S1P-M	6-302	
	GRS-S1P-S	6-302	
	GRS-S2N-M	6-302	
	GRS-S2N-S	6-302	
	GRS-S2P-M	6-302	
	GRS-S2P-S	6-302	
	S1N/S2N/S1P/S2P	6-302	
	KFA	4-566, 7-685	
先端アダプター(キー溝)	RCP6-KFA-RR□	4-566	
	RCP6W-KFA-RR□	7-684	
	EC-FFA-RR□	2-375	
先端アダプター(フランジ)	FFA	2-375, 4-558, 7-679	
	RCP6-FFA-RR□	4-558	
	RCP6W-FFA-RR□	7-679	
	EC-NFA-□	2-382	
先端アダプター(雌ねじ)	NFA	2-382, 4-567, 7-685	
	RCP6-NFA-□	4-567, 4-568	
	RCP6W-NFA-□	7-685, 7-686	

そ		
操作部脱着可能仕様	OS	5-688
速度		1-13, 3-47, 4-51, 5-49, 6-31, 7-53
		1-368
		5-857
ソフトウェアリミット		1-368
ソレノイドバルブセット	IXA-SVP-1	5-857

た		
ダイオード		1-368
タイマー		1-369
タイマー回路		1-389
タクトタイム		1-369
タッチパネルティーチングボックス	TB-02-□	5-692, 8-317
	TB-03-□	2-433, 8-317
脱調		1-369
多点I/Oボード	IA-IO-3204-NP/PN	8-287

カタログ掲載製品一覧〈五十音順〉

内容	型式	掲載頁
ダブルガイドブロック	DB	4-558
ダブルスライダ		1-369
ダブルスライダ仕様	W	3-661, 7-401
ターミナルユニット	RCON-GW-TR	8-84, 8-107
ダミープラグ	DP-2	5-692, 8-288, 8-304
	DP-4S	8-120, 8-254, 8-268
	DP-5	8-165, 8-199, 8-226, 8-241
単軸アクチュエーター		3-53, 4-57, 4-389
単相交流		1-369

ち		
力制御機能		1-270
中間サポート機構		1-369
直接数値指定制御		1-369
直交ロボット		5-55

つ		
追加スイッチ		5-689
通信ケーブル(XSEL用)	CB-RCB-SIO050	8-287
吊り金具	EB	2-374, 3-656, 3-742, 7-388

て		
DC24V電源	PSA-24/24L	8-313
	NTB/NTBL/NTBR	4-569, 7-687
Tスロットナットバー	RCP6-NTB-□	4-569, 4-570
	RCP6W-NTB-□	7-687, 7-688

ティーチング		1-369
ティーチングボックス	TB-02-□	5-692, 8-317
	TB-03-□	2-433, 8-317
TTA支柱追加オプション	AP	5-687
TB-02 プログラムコントローラー 接続用ケーブル	CB-SEL-SJS002	8-136, 8-253, 8-268, 8-323, 8-320
	CB-TB1-X002	8-323
TB-02 ポジションコントローラー 接続用ケーブル	CB-TB1-C002	2-441, 8-323
TB-02 ポジションコントローラー用 TPアダプター接続用ケーブル	CB-TB1-GC002	8-323
TB-02用TPアダプター接続ケーブル		

コントローラー接続ケーブル (プログラムコントローラー用)	CB-SEL26H-LBS005	8-324
コントローラー接続ケーブル (ポジションコントローラー用)	CB-CON-LB005	8-31, 8-324
TPアダプター(プログラムコントローラー用)	IA-LB-TGS	8-31, 8-324
TPアダプター(ポジションコントローラー用)	RCB-LB-TGS	8-31, 8-324
定格推力		1-369
定格トルク		1-369
ディスペンサー		1-369
データ設定器	TB-03-□	2-433, 8-317
	RCP2-TA-□	6-305, 7-401, 7-690
テーブルアダプター	TA	2-387, 6-305, 7-400, 7-690

テーブルタイプ		4-389
テーブルトップロボット		5-581
テーブル取付け方向	GT2/GT3/GT4	2-80, 2-381
デジタルスピコン取付け方向	DL/DR	2-374
DeviceNet	DV	8-17
デューティ		1-14, 1-369, 1-280, 3-48, 4-52, 5-50, 6-32, 7-54
電源2系統仕様	TMD2	2-387
電源ユニット(200V電源ユニット)	RCON-PS2-3	8-84, 8-86, 8-104
電磁弁タイプ		1-369
テンションワイヤ	WR-□	1-184, 1-226, 1-228
天吊り取付け仕様	CIM	3-655

と		
動的許容モーメント		1-16, 1-243, 1-370, 3-50, 4-54, 5-52, 6-34, 7-56
特別仕様品		1-335
突入電流		1-370
ドライバー停止機能用I/Oケーブル	CB-SC-STO□□□	8-230, 8-244
ドライバーユニット(R-unit用)		

内容	型式	掲載頁
24Vドライバーユニット	RCON-PC-1	8-66, 8-73, 8-84, 8-86, 8-103
	RCON-PC-2	8-66, 8-73, 8-84, 8-86, 8-103
	RCON-PCF-1	8-66, 8-84, 8-86, 8-103
	RCON-AC-1	8-68, 8-70, 8-73, 8-84, 8-86, 8-103
	RCON-AC-2	8-63, 8-66, 8-84, 8-86, 8-103
	RCON-DC-1	8-63, 8-66, 8-84, 8-86, 8-103
	RCON-DC-2	8-84, 8-86, 8-103
	RCON-SC-1	8-35, 8-62, 8-66, 8-69, 8-73, 8-84, 8-86, 8-104
	RCA-TRF-□	4-573
	RCA-TRR-□	4-573

200Vドライバーユニット	RCON-SC-1	8-35, 8-62, 8-66, 8-69, 8-73, 8-84, 8-86, 8-104
---------------	-----------	---

トランジスタ	TRF/TRR	4-573
トランス		8-318

トランジスタ		1-370
トランス		1-370

取付け姿勢		1-15, 1-261, 3-49, 4-53, 5-51, 6-33, 7-55
-------	--	---

な		
ナックルジョイント	EC-NJ-RR□	2-383
	NJ	4-568
	RCA-NJ-RA□	4-569
	RCP6-NJ-RR□R	4-568, 4-569
ナックルジョイント+揺動受け金具	EC-NJPB-RR□	2-384
	NJPB	2-384

に		
N(ニュートン)		1-363
N・m(ニュートンメートル)		1-364

ね		
ネットワーク対応		8-17

の		
ノイズ		1-370
ノイズフィルター		1-370
SCON用	NF2010A-UP	8-218, 8-234, 8-246
SSEL用	NF2010A-UP	8-218, 8-234, 8-246
XSEL用	NBH-20-432	8-277, 8-297, 8-298
	TAC-20-683	8-277, 8-297, 8-298

は		
配線カラー付き	WCS	6-306
背面取付けプレート	RCA-RP-RA□	4-572
	RP	3-658, 4-572

パソコン接続用通信ケーブル		
IA-101-X-MW用	CB-ST-E1 MW050(-EB)	5-692, 8-253, 8-268, 8-289, 8-305

パソコン専用ティーチングソフト		
RCON用	IA-OS	8-57, 8-151, 8-117
SSEL用	IA-101-X-USBS	8-253, 8-268
	IA-101-X-MW-JS	8-253, 8-268
TTA用	IA-101-TTA-USB	5-692

XSEL用	IA-101-N	8-118, 8-134, 8-289, 8-306
	IA-101-X-MW	5-692, 8-118, 8-253, 8-289, 8-305
	IA-101-X-USBMW	5-692, 8-287, 8-289, 8-306
	IA-101-XA-MW	5-692, 8-135, 8-289, 8-305

バックアップメモリー		1-370
バックラッシュ		1-370

内容	型式	掲載頁
バッテリー		
アプソデータ保存用バッテリー		
スカラ用	AB-3	7-402
	AB-6	7-402
アプソデータ保存用バッテリー (ケース付き)	AB-5-CS3	8-241
アプソデータ保存用バッテリー/ 交換用バッテリー/ システムメモリアップバッテリー	AB-5	8-199, 8-226, 8-241, 8-253, 8-287, 8-288, 8-304
アプソデータ保存用バッテリー/ システムメモリアップ バッテリー(ケース付き)	AB-5-CS	8-226, 8-241, 8-253
交換用バッテリー	AB-7	8-120, 8-165, 8-199, 8-268, 8-321
バッテリーレスアプソリュートエンコーダー		1-21, 2-14
バッテリーレスアプソリュート エンコーダー仕様	WA	2-388, 5-583, 5-584, 5-746
バッテリーレスアプソリュートタイプ (エンコーダー種類)		1-14, 3-48, 4-52, 5-50, 6-32, 7-54
パネルユニット	PU-1	8-246
ハブユニット(RCP6用)	RCM-P6HUB	8-145
パラメーター		1-370
張出し負荷長		1-16, 1-370, 3-50, 4-54, 5-52, 6-34, 7-56
バルス変換器	AK-O4	8-195, 8-218
	JM-O8	8-218, 8-235
バルスプレス		1-270, 6-9
バルス列制御		1-370
バルス列制御用ケーブル	CB-SC-PIOS□□□	8-230
パワーコン		1-25, 2-15
パワーコンスカラ	IXP	1-25, 5-743, 7-60, 7-398
ハンチング		1-370
ひ		
PIO制御		1-397
PNP仕様	PN	2-384, 5-682
PLC		1-364
PLC接続ユニット(RCP6用)	RCB-P6PLC	8-146
PTP制御		1-364
非常停止回路		1-370
ビジョンシステム		8-19
ビジョンセンサー		1-370
左横立て取付け仕様	SIL	3-659
ビッチング		1-370
		1-371
標準荷重係数	CT1	3-656
	CT2/CT3/CT4	3-656, 3-663, 3-741
	CT5/CT6	3-741
標準ケーブルベアなし	NT3/NT4	3-658, 3-664
ふ		
ファンユニット(R-unit用)		
200Vドライバー用ファンユニット	RCON-FUH	8-84, 8-136, 8-119
ファンユニット	RCON-FU	8-84, 8-136, 8-119
フィードバック制御		1-252, 1-371
	CC	8-288, 8-304
	DV	8-288, 8-304
フィールドネットワーク接続用ボード	EC	8-288, 8-304
	EP	8-288, 8-304
	PR	8-288, 8-304
フィンガーアタッチメント取付けジグ	MJF	6-301
	RCP6-MJF-GRST□	6-301
	EC-FT□	2-377
	EC-FTSB	2-378
	FT	2-377, 3-656, 4-562, 6-84, 7-397, 7-682
	FT2/FT4	4-565
フート金具	RCA-FT□	3-656, 4-563, 7-397
	RCP2-FT□	4-563
	RCP6-FT□	4-562, 4-563
	RCP6W-FT□	7-682, 7-683, 7-684
	RCS2-FT□	4-564, 6-85
	RCS3-FT□	6-84, 6-85
	RCS4-FT□	4-563

内容	型式	掲載頁
フート金具(TTA専用)	FT4/FT6	5-687
フートプレート	FTP	5-570
負荷率		1-371
フッ素ゴムシール仕様	SLF	2-386
フランジ	DDA-FL-□	6-300, 7-396
	IXP-FL-1	5-854
フランジ(IXP用)	IXP-FL-2/3	5-854, 7-402, 7-692
	IX-FL-1	5-855, 7-403, 7-692
フランジ(IXA用)	IX-FL-4	5-855, 7-403
	IXA-PLF-EW-1	5-855
	IXA-PLF-RW-1	5-855
	FLR	4-561
フランジ(後)	RCA-FL-□	4-560, 4-561
	RCA-FLR□	4-561
	RCP2-FL□	4-560, 4-561
	EC-FL□	2-376
	FL	2-376, 4-559, 6-83, 6-300, 7-396, 7-680
	RCA-FL□	4-560, 4-561
フランジ(前)	RCP2-FL□	4-560, 4-561
	RCP4-FL□	4-560
	RCP5-FL□	4-560
	RCP5W-FL□	7-681
	RCP6-FL□	4-559, 4-560
	RCP6W-FL□	7-680, 7-681
	RCS2-FL□	4-560, 4-561
フランジブラケット	FB	6-299, 7-396, 7-679
	RCP2-FB□	6-299, 7-396, 7-679
ブレーキ		
エンド側取出し	BE	3-655, 6-297, 7-395
左側取出し	BL	3-655, 6-297, 7-395
標準仕様	B	2-373, 3-655, 4-557, 5-569, 5-687, 5-853, 6-83, 6-297, 7-395, 7-678
ブレーキボックス無し	BN	4-557, 6-83
右側取出し	BR	3-655, 6-297, 7-395
		1-371
ブレーキボックス	IA-110-DD-4	6-297
	RCB-110-RA13-0	1-270, 3-611, 3-615, 3-631, 3-635, 4-342, 5-548, 5-550, 6-74
フレームグラウンド		1-371
フレキシブルホース		1-371
プログラム支援ツール		8-331
プログラムタイプ		8-15
プロトコル		1-371
PROFINET	PRT	8-17
PROFIBUS-DP	PR	8-17
へ		
ベルト駆動		
		1-371
	IA-CV-USB	5-692, 8-306
	IA-LB-TGS	8-31, 8-324
交換アダプター		8-117, 8-151, 8-165, 8-187, 8-199, 8-212, 8-226, 8-241
	RCB-CV-USB	8-31, 8-324
	RCB-LB-TGS	8-31, 8-324
交換ケーブル	CB-CAN-AJ002	8-128
交換ユニット	RCM-CV-APCS	8-147
ほ		
防塵・防滴仕様		7-405
防錆皮膜処理	MD	3-657
防滴仕様		1-18, 3-52, 4-56, 5-54, 6-36, 7-58
ボールねじ		1-250, 1-371
ボール保持機構付ガイド	RT	3-659, 5-572, 7-398, 7-688
保護構造(IP□□)		1-371
保護構造について		1-349
ポジションナータイプ		8-13

カタログ掲載製品一覧 (五十音順)

内容	型式	掲載頁
保守部品		1-107
本体カバー	CO	5-569, 5-687, 6-298, 7-678
本体精度		1-17, 3-51, 4-55, 5-53, 6-35, 7-57
本体前面(反モーター側)組み付け穴=タップ穴仕様	AHT	6-297
本体取付け金具	TTA-FT-□	5-583, 5-584
本体取付けブラケット(壁掛け仕様)	TFL/TFR	7-691
本体取付けブラケット(天吊り仕様)	HFL/HFR	7-684

ま

マスターユニット		
	RSEL-G-CC	8-67, 8-86, 8-89, 8-94, 8-115
	RSEL-G-CC2	8-67, 8-86, 8-89, 8-94, 8-115
	RSEL-G-CIE	8-67, 8-86, 8-89, 8-95, 8-115
	RSEL-G-DV	8-67, 8-86, 8-89, 8-93, 8-115
	RSEL-G-DV2	8-67, 8-86, 8-89, 8-93, 8-115
	RSEL-G-E	8-67, 8-86, 8-89, 8-102, 8-115
SELユニット(RSEL用)	RSEL-G-EC	8-67, 8-86, 8-89, 8-97, 8-115
	RSEL-G-EP	8-67, 8-86, 8-89, 8-98, 8-115
	RSEL-G-NP	8-67, 8-86, 8-89, 8-102, 8-115
	RSEL-G-PN	8-67, 8-86, 8-89, 8-102, 8-115
	RSEL-G-PR	8-67, 8-86, 8-89, 8-96, 8-115
	RSEL-G-PRT	8-67, 8-86, 8-89, 8-99, 8-115

	RCON-GW/GWG-DV	8-60, 8-84, 8-89, 8-93, 8-115
	RCON-GW/GWG-CC	8-60, 8-84, 8-89, 8-94, 8-115
	RCON-GW/GWG-CIE	8-60, 8-84, 8-89, 8-95, 8-115
ゲートウェイユニット(R-unit用)	RCON-GW/GWG-PR	8-60, 8-84, 8-89, 8-96, 8-115
	RCON-GW/GWG-EC	8-60, 8-84, 8-89, 8-97, 8-115
	RCON-GW/GWG-EP	8-60, 8-84, 8-89, 8-98, 8-115
	RCON-GW/GWG-PRT	8-60, 8-84, 8-89, 8-99, 8-115

マルチスライダ		1-371
---------	--	-------

み

右横立て取付け仕様	SIR	3-659
見積もり・問い合わせFAXシート		1-466

む

無線軸動作対応仕様	WL2	2-388
無線通信仕様	WL	2-388

め

メカエンド		1-372
MECHATROLINK I/II	ML	8-17
MECHATROLINK III	ML3	8-100
メンテナンス部品概略図/ メンテナンス部品型式リスト		1-159

内容	型式	掲載頁
----	----	-----

も

		1-15, 3-49, 4-53, 5-51, 6-33, 7-55
	ERC-MU□	1-212
	ERC2-MU□	1-212
	ERC3-MURA□□□□	1-212
	ERC3-MUSA□□□□	1-211
	RCA2-MU□	1-214
	RCP3-MU□	1-209
	RCP4-MURA□/MUSA□	1-176, 1-208
	RCS3-MU□	1-182, 1-218
	RCS3CR-MU8□	1-219, 1-220

モーター(ロボット)ケーブル

	CB-RCC-MA□□□□(-RB)	8-227, 8-242
SCON用	CB-X-MA□□□□	8-228
	CB-XEU-MA□□□□	8-230
	CB-XMC-MA□□□□	8-227
SSEL用	CB-RCC-MA□□□□(-RB)	8-255
	CB-X-MA□□□□	8-255
	CB-XEU-MA□□□□	8-256
XSEL用	CB-XMC-MA□□□□	8-255
	CB-RCC-MA□□□□(-RB)	8-308
	CB-X-MA□□□□	8-308
	CB-XMC-MA□□□□	8-308

モーター・エンコーダー型 (ロボット) ケーブル

	CB-APSEP-MPA□□□□	8-201, 8-213
ACON-CB/DCON-CB用	CB-ASEP2-MPA□□□□	8-201, 8-213
	CB-CAN-MPA□□□□(-RB)	8-201, 8-213
	CB-APSEP-MPA□□□□	8-270
MSEL用	CB-CA-MPA□□□□(-RB)	8-270
	CB-CAN-MPA□□□□(-RB)	8-269
	CB-PAC-PIO□□□□	8-271
	CB-PSEP-MPA□□□□	8-270
	CB-RPSEP-MPA□□□□	8-270
PCON-CB/CFB用	CB-APSEP-MPA□□□□	8-167
	CB-CA-MPA□□□□(-RB)	8-167
	CB-CAN-MPA□□□□(-RB)	8-166
	CB-CFA-MPA□□□□(-RB)	8-167
	CB-CFA2-MPA□□□□(-RB)	8-167
	CB-CFA3-MPA□□□□(-RB)	8-166
	CB-PSEP-MPA□□□□	8-168
	CB-RPSEP-MPA□□□□	8-168
PCON用	CB-APSEP-MPA□□□□	8-188
	CB-CA-MPA□□□□(-RB)	8-188
	CB-CAN-MPA□□□□(-RB)	8-187
	CB-PSEP-MPA□□□□	8-188
RCON用	CB-RPSEP-MPA□□□□	8-188
	CB-ASEP2-MPA□□□□	8-124
	CB-CFA-MPA□□□□(-RB)	8-124
	CB-PSEP-MPA□□□□	8-124
	CB-RCAPC-MPA□□□□(-RB)	8-123
	CB-RPSEP-MPA□□□□	8-124

モーター・エンコーダーケーブル		1-18, 1-372, 3-52, 4-56, 5-54, 6-36, 7-58
-----------------	--	---

モーター取付け方向変更	MOB/MOL/MOR/MOT	2-381
-------------	-----------------	-------

モーター折返し方向	ML/MR	2-381, 3-658, 4-566, 5-688, 6-85, 6-301, 7-685
-----------	-------	--

モーター折返し方向/ケーブル取出し位置	MT	4-566, 6-85, 6-301, 7-685
---------------------	----	---------------------------

モーター折返し方向/ケーブル取出し位置	MT□/MR□/ML□	4-567, 6-86
---------------------	-------------	-------------

モーメント		1-243, 1-372
-------	--	--------------

漏れ電流		1-372
------	--	-------

ゆ

USBケーブル		3-395, 5-692, 8-117, 8-151, 8-165, 8-187, 8-199, 8-212, 8-226, 8-241, 8-254, 8-268, 8-289, 8-306
	CB-SEL-USB030	

USB変換アダプター (ポジションコントローラー用)	RCB-CV-USB	2-395, 8-117, 8-151, 8-165, 8-187, 8-199, 8-212, 8-226, 8-241
----------------------------	------------	---

UL規格海外規格		1-352
----------	--	-------

ユーザーケーブル (IXA用)	CB-IXA-USR□□□□-CS	5-859
-----------------	-------------------	-------

内容	型式	掲載頁
ユーザーケーブルペア (Sタイプ)	US1/US2/US3/ US4/US5/US6	3-741, 3-742
ユーザーケーブルペア (Mタイプ)	UM1/UM2/UM3/ UM4/UM5/UM6	3-741, 3-742
ユニット製品		5-5, 5-55, 5-581, 7-60, 7-406
よ		
ヨーイング		1-372
ら		
ラジアル荷重		1-23, 1-372
ラジアルシリンダー		1-23
り		
リード		1-372
リニアエンコーダー		1-372
リニアガイド		1-372
リニアサーボタイプ		3-665
リニアモーター		1-372
リレー		1-372
リングコア	ESD-R-25	8-276, 8-277
ろ		
RoHS指令海外規格		1-351
ロータリータイプ		6-187
ロードセル		1-372
ロードセル付き	LCT/LCN	6-85
ローリング		1-372
ロストモーション		1-16, 1-372, 3-50, 4-54, 5-52, 6-34, 7-56
ロッド先端延長仕様	RE	4-572
ロッド先端振れ		1-17, 1-246, 3-51, 4-55, 5-53, 6-35, 7-57
ロッドタイプ		1-17
ロッド不回転精度		1-17, 3-51, 4-55, 5-53, 6-35, 7-57
ロボシリンダーゲートウェイSIO用 接続ユニット		
コントローラーリンクケーブル	CB-RCB-CTL002	8-287
通信ケーブル	CB-RCB-SIO050	8-287
ロボットケーブル		1-372
わ		
Y軸取付け前後位置変更	F1/F2	5-687
Y軸取付け高さ位置変更	H1/H2	5-688

あ

か

さ

た

な

は

ま

や

ら

わ

MEMO

MEMO

A series of horizontal dotted lines for writing.

MEMO

お客様の期待に「心」で応える

製品づくりとサービスを

心をこめて製品をつくること、それは使いやすさや品質の高さなどお客様の「あったらいいな」を想像し、応えることに他なりません。

また、そうした製品の魅力は心のこもったサービスがあってはじめて、お客様の実感や満足へと変わります。

私たちは、このホスピタリティの精神を忘れることなく、お客様の期待に「心」で応える製品づくりとサービスで、事業の発展に貢献いたします。

2007年8月、従来の尾羽工場に隣接した社屋に開発部門、本社管理部門等を移転。開発・生産が一体となった製品開発・量産化を実現し、より高品質の製品化が可能となりました。この新本社社屋の窓には私たちのお客様への思いを込め、「心」という文字をかたどっています。



終わりになき進化のために——。 私たちは変わり続けます。

株式会社アイエイアイは、ロボットの製造・販売を通じて、「工場のCO2削減、省エネ、省力化、コスト低減、生産効率アップ、品質向上、エアレス化」など、さまざまな場面でお客様のご要望にお応えします。

モノづくりの現場を幅広く支えていくために、主に以下の4項目に力を入れ、邁進していきます。

Development

開発力

常に次のステップを見据える姿勢が、無限の可能性を呼ぶ。

アイエイアイでは常に市場ニーズの先を読み、研究開発への積極的な投資をおこなうことで、毎年さまざまな商品を市場に送り出しています。

Products

製品力

現場に最適なシステムを提供する、多彩なバリエーション。

2点間動作に特化した「エレシリンダー®」から、より高性能な「ロボシリンダー®・単軸ロボット」「直交・スカラロボット」まで、お客様の用途にあわせたロボットを多数取り揃えています。

Network

ネットワーク力

国内外に数多くの拠点を構え、お客様の競争力向上に貢献。

国内は30か所の営業所があり、お客様のご要望にいち早くお応えします。
海外市場も13の国と地域の強固なネットワークで対応しています。

Service

サービス力

技術、設備、人、環境…そのすべてがモノづくりを動かす。

「充実のサポート体制、広範な採用実績、先進の生産システムによる短納期、揺るぎない高品質」
お客様の革新を支える安心サービスを提供します。

アイエイアイお客様センター “エイト”

安心とは**24時間対応**のことです



0800-888-0088

FAX.0800-888-0099

《受付時間》 月～金 24時間(月 7:00AM～金 翌朝7:00AM)
土、日、祝日 8:00AM～5:00PM (年末年始を除く)

※上記フリーダイヤルがつかない場合は、こちらをご利用ください (通話料無料)
 TEL.0120-119-480 FAX.0120-119-486

株式会社 アイエイアイ

本 社	〒424-0103 静岡県静岡市清水区尾羽577-1	TEL 054-364-5105	FAX 054-364-2589
東京営業所	〒105-0014 東京都港区芝3-24-7 芝エクセージビルディング4F	TEL 03-5419-1601	FAX 03-3455-5707
大阪営業所	〒530-0005 大阪市北区中之島6-2-40 中之島インテス14F	TEL 06-6479-0331	FAX 06-6479-0236
名古屋支店			
名古屋営業所	〒460-0008 愛知県名古屋市中区栄5-28-12 名古屋若宮ビル8F	TEL 052-269-2931	FAX 052-269-2933
小牧営業所	〒485-0029 愛知県小牧市中央1-271 大垣共立銀行 小牧支店ビル6F	TEL 0568-73-5209	FAX 0568-73-5219
四日市営業所	〒510-0086 三重県四日市市諏訪栄町1-12 朝日生命四日市ビル6F	TEL 059-356-2246	FAX 059-356-2248
豊田支店			
新豊田営業所	〒471-0034 愛知県豊田市小坂本町1-5-3 朝日生命新豊田ビル4F	TEL 0565-36-5115	FAX 0565-36-5116
安城営業所	〒446-0056 愛知県安城市三河安城町1-9-2 第二東祥ビル3F	TEL 0566-71-1888	FAX 0566-71-1877
盛岡営業所	〒020-0062 岩手県盛岡市長田町6-7 クリエ21ビル7F	TEL 019-623-9700	FAX 019-623-9701
秋田出張所	〒018-0402 秋田県にかほ市平沢字行ヒ森2-4	TEL 0184-37-3011	FAX 0184-37-3012
仙台営業所	〒980-0011 宮城県仙台市青葉区上杉1-6-6 イースタンビル7F	TEL 022-723-2031	FAX 022-723-2032
新潟営業所	〒940-0082 新潟県長岡市千歳3-5-17 センザビル2F	TEL 0258-31-8320	FAX 0258-31-8321
宇都宮営業所	〒321-0953 栃木県宇都宮市東宿郷5-1-16 ルーセントビル3F	TEL 028-614-3651	FAX 028-614-3653
熊谷営業所	〒360-0847 埼玉県熊谷市籠原南1-312 あかりビル5F	TEL 048-530-6555	FAX 048-530-6556
茨城営業所	〒300-1207 茨城県牛久市ひたち野東5-3-2 ひたち野うしく池田ビル2F	TEL 029-830-8312	FAX 029-830-8313
多摩営業所	〒190-0023 東京都立川市柴崎町3-14-2 BOSENビル2F	TEL 042-522-9881	FAX 042-522-9882
甲府営業所	〒400-0031 山梨県甲府市丸の内2-12-1 ミサトビル3F	TEL 055-230-2626	FAX 055-230-2636
厚木営業所	〒243-0014 神奈川県厚木市旭町1-10-6 シャンロック石井ビル3F	TEL 046-226-7131	FAX 046-226-7133
長野営業所	〒390-0852 長野県松本市島立943 ハーモネートビル401	TEL 0263-40-3710	FAX 0263-40-3715
静岡営業所	〒424-0103 静岡県静岡市清水区尾羽577-1	TEL 054-364-6293	FAX 054-364-2589
浜松営業所	〒430-0936 静岡県浜松市中区大工町125 シャンソン浜松ビル7F	TEL 053-459-1780	FAX 053-458-1318
金沢営業所	〒920-0024 石川県金沢市西念3-1-32 西清ビルA棟2F	TEL 076-234-3116	FAX 076-234-3107
滋賀営業所	〒524-0033 滋賀県守山市浮気町300-21 第2小島ビル2F	TEL 077-514-2777	FAX 077-514-2778
京都営業所	〒612-8418 京都府京都市伏見区竹田向代町12	TEL 075-693-8211	FAX 075-693-8233
兵庫営業所	〒673-0898 兵庫県明石市樽屋町8-34 甲南アセット明石第二ビル8F	TEL 078-913-6333	FAX 078-913-6339
岡山営業所	〒700-0973 岡山県岡山市北区下中野311-114 OMOTO-ROOT BLD.101	TEL 086-805-2611	FAX 086-244-6767
広島営業所	〒730-0051 広島県広島市中区大手町3-1-9 広島鯉城通りビル5F	TEL 082-544-1750	FAX 082-544-1751
松山営業所	〒790-0905 愛媛県松山市樽味4-9-22 フォーレスト21 1F	TEL 089-986-8562	FAX 089-986-8563
福岡営業所	〒812-0013 福岡県福岡市博多区博多駅東3-13-21 エフビルWING7F	TEL 092-415-4466	FAX 092-415-4467
大分出張所	〒870-0823 大分県大分市東大道1-11-1 タンネンバウムⅢ 2F	TEL 097-543-7745	FAX 097-543-7746
熊本営業所	〒862-0954 熊本県熊本市中央区神水1-38-33 幸山ビル1F	TEL 096-386-5210	FAX 096-386-5112

IAI America, Inc.

USA Headquarter & Western Region (Los Angeles) : 2690 W. 237th Street, Torrance, CA 90505 (800) 736-1712
Midwest Branch Office (Chicago) : 110 E. State Pkwy, Schaumburg, IL 60173 (800) 944-0333
Southeast Branch Office (Atlanta) : 1220 Kennestone Circle, Suite 108, Marietta, GA 30066 (888) 354-9470

IAI (Shanghai) Co., Ltd.

SHANGHAI JIAHUA BUSINESS CENTER A8-303,808,
Hongqiao Rd. shanghai 200030, China

ホームページ www.iai-robot.co.jp

当カタログに記載されている内容は、製品改良のため予告なしに変更することがあります。

ロボシリンダ/ロボシリンダー/ROBOCYLINDER/エレスリンダ/エレスリンダー/ELECYLINDER/デジタルスピコン/ラジアルシリンダ/ラジアルシリンダー/RADIAL CYLINDER/
パワーコン/パワーコンスカラは株式会社アイエイアイの登録商標です。

IAI Industrieroboter GmbH

Ober der Röth 4, D-65824 Schwalbach am Taunus, Germany

IAI Robot (Thailand) Co., Ltd.

825 PhairojKijja Tower 7th FL, Debaratana RD.,
Bangna Nuea, Bangna, Bangkok 10260, Thailand