

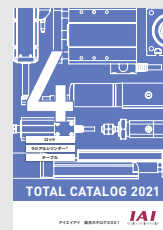
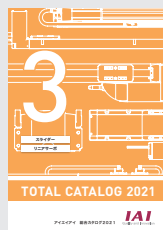
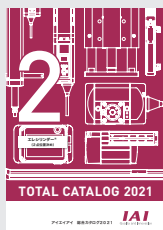
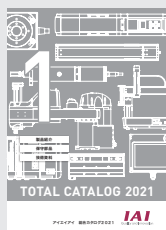
3

スライダー

リニアサーボ

TOTAL CATALOG 2021

IAI 総合カタログ2021 / ラインナップ



1

製品紹介
保守部品
技術資料

注意事項

アイエイアイの技術

アイエイアイ製品の機能

アプリケーション事例

カタログの見方

保守部品

技術資料

生産中止品と後継機種

旧型式変換表

サポート体制

2

エレシリンダー®
(2点位置決め)

スライダー



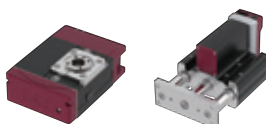
ロッド
ラジアルシリンダー®



テーブル グリッパー



ロータリー ストッパー



クリーン仕様 防塵防滴



制御関連機器



3

スライダー
リニアサーボ

スライダー



リニアサーボ



4

ロッド
ラジアルシリンダー®
テーブル

ロッドタイプ

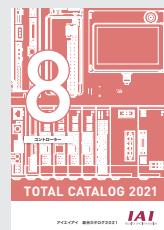
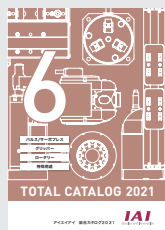
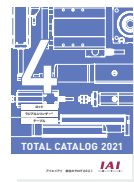
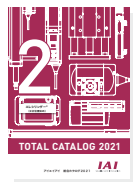
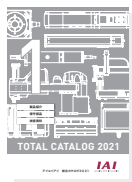


ラジアルシリンダー®



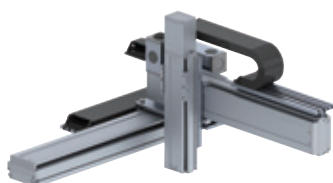
テーブルタイプ



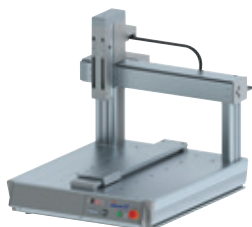


5 直交 テーブルトップ 直交型6軸 スカラ

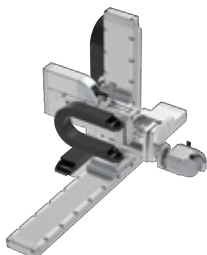
直交ロボット



テーブルトップロボット



直交型6軸ロボット



スカラロボット



6 パルスプレス サーボプレス グリッパー ロータリー 特殊用途

パルスプレス



サーボプレス



グリッパータイプ



ロータリータイプ



特定機能機種

手首ユニット



ロータリー
チャック

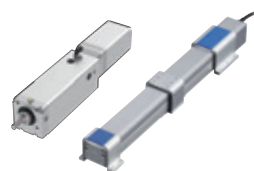


7 クリーン 防塵防滴

クリーン仕様



防塵防滴仕様



8 コントローラー

単軸コントローラー



多軸コントローラー



DC24V電源



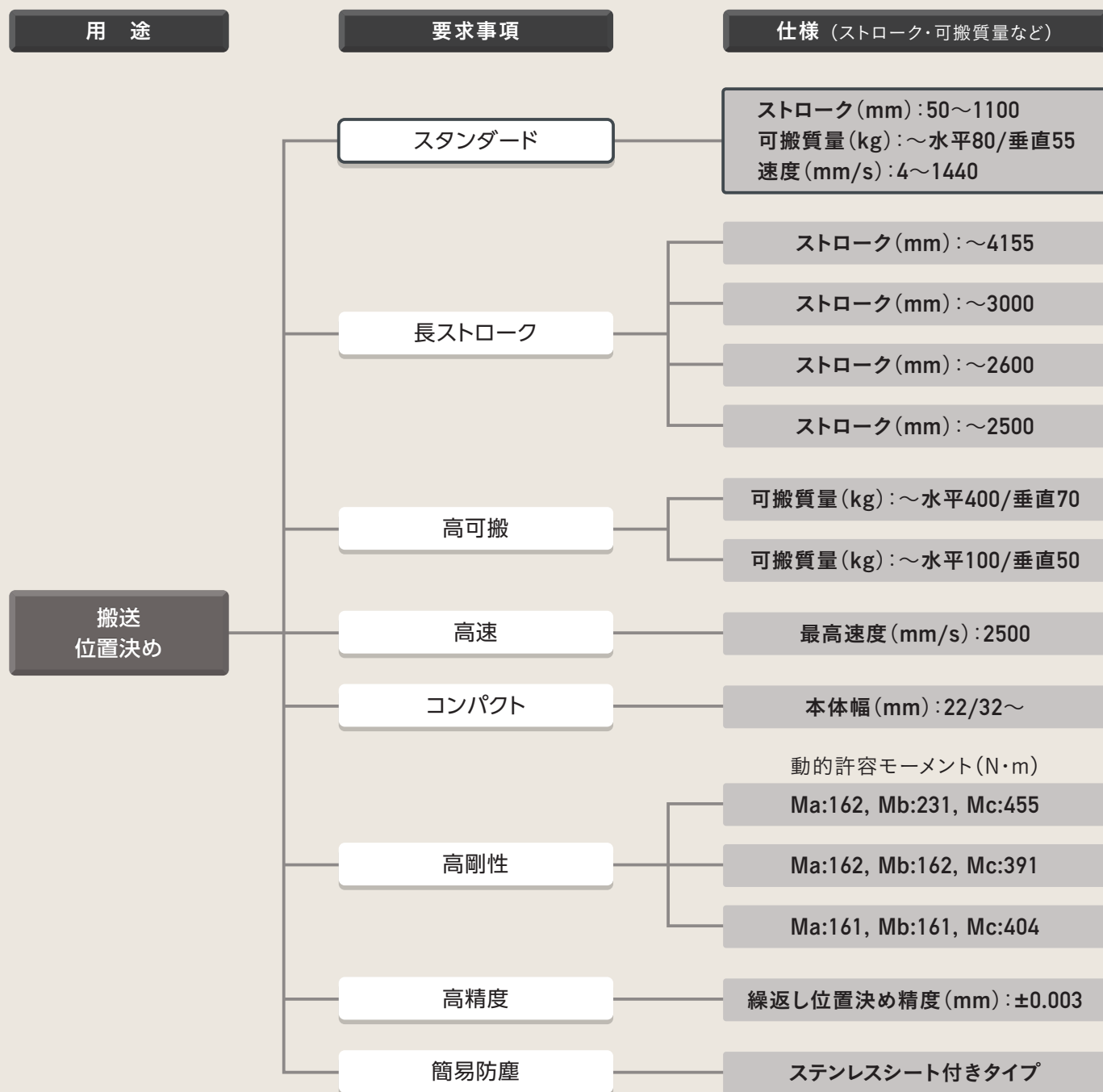
ティーチングボックス



ソフトの紹介



IAI 機種選定フロー ～スライダー/リニアサーボ～



2点間位置決めの場合、
コントローラー内蔵で低価格な
『エレシリンダー®』がおすすめです。

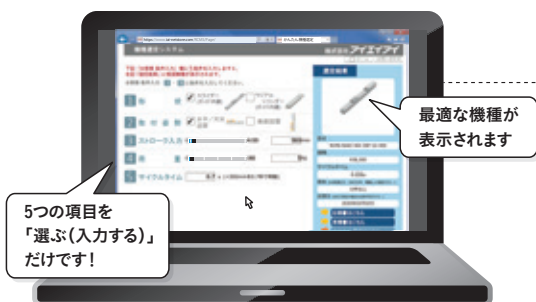


クリーンルーム、防塵防滴仕様の
スライダータイプをお探しの方は、
7巻をご覧ください。

お困りの際は、お気軽に最寄りの営業所または代理店へご相談ください。

お客様の「あったらいいな」を形にします。

シリーズ・タイプ	詳細ページ
RCP6-SA	3 9
LSA	3 39
IS(P)B/NSA	3 27 3 35
RCP5-BA	3 13
IF	3 37
IS(P)B	3 27
RCP6-WSA/RCS4-WSA	3 11 3 21
RCS3-CT/IS(P)B/SSPA/NSA/LSA	3 23 3 27 3 31 3 35 3 39
RCP3-SA/RCP4-SA	3 13 3 15
IS(P)B/IS(P)A	3 27 3 31
SSPA	3 31
RCP6-WSA/RCS4-WSA	3 11 3 21
ISPB/ISPDB	3 27 3 33
IS(P)DB/RCシリーズ	3 9 3 33



機種選定ソフトを是非ご利用ください!

アイエイアイの全シリーズ約100万アイテムから
最適機種を10秒で一発選定します。

アイエイアイホームページ ▶ 機種選定ソフト

アイエイアイ 選定

検索

<http://www.iai-robot.co.jp/sentei/>



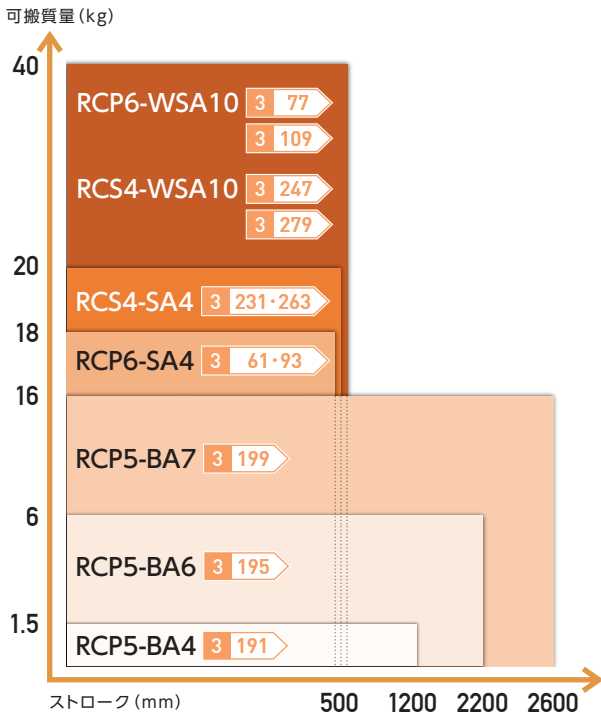
“ストローク”と“可搬質量”から選ぶ

スライダタイプ

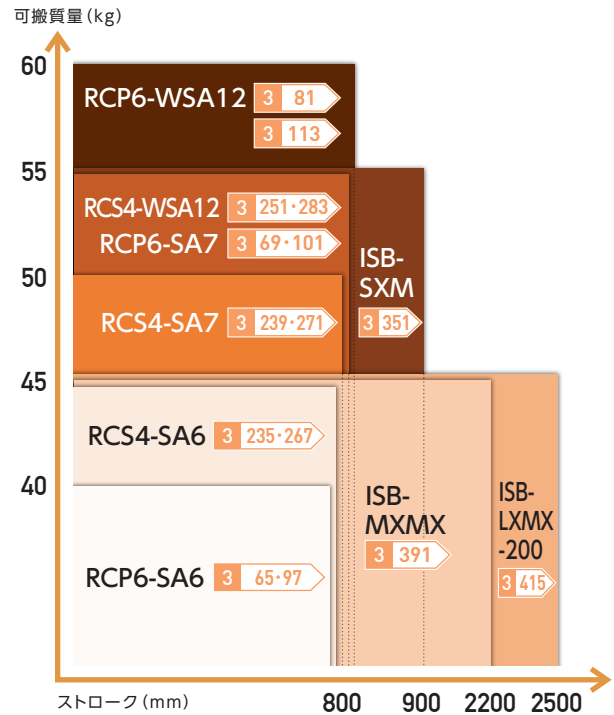
水平

水平搬送時

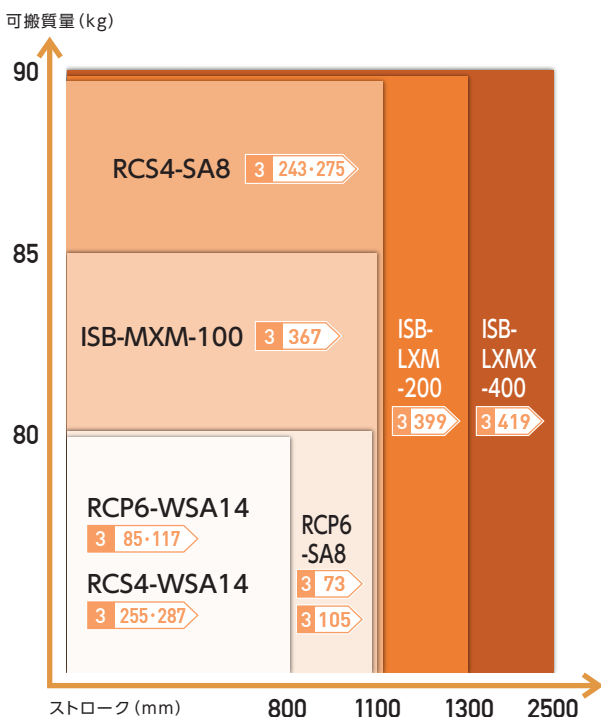
水平 可搬質量 40kg以下



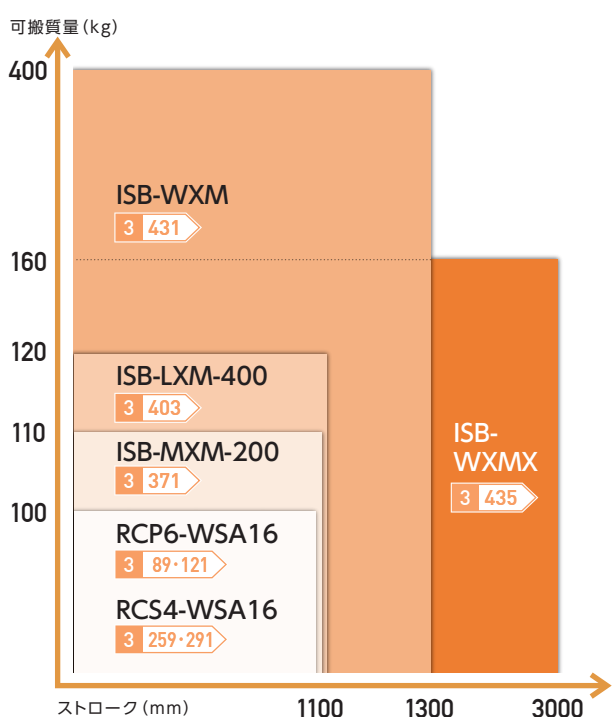
水平 可搬質量 60kg以下



水平 可搬質量 90kg以下



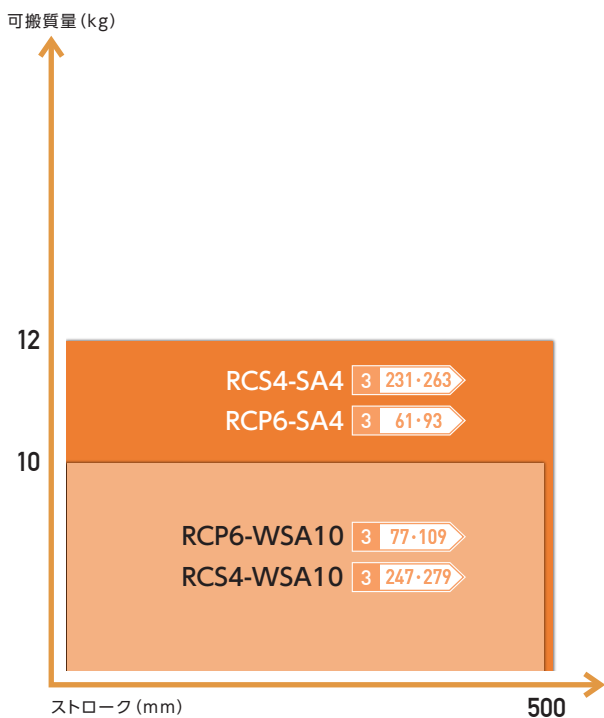
水平 可搬質量 400kg以下



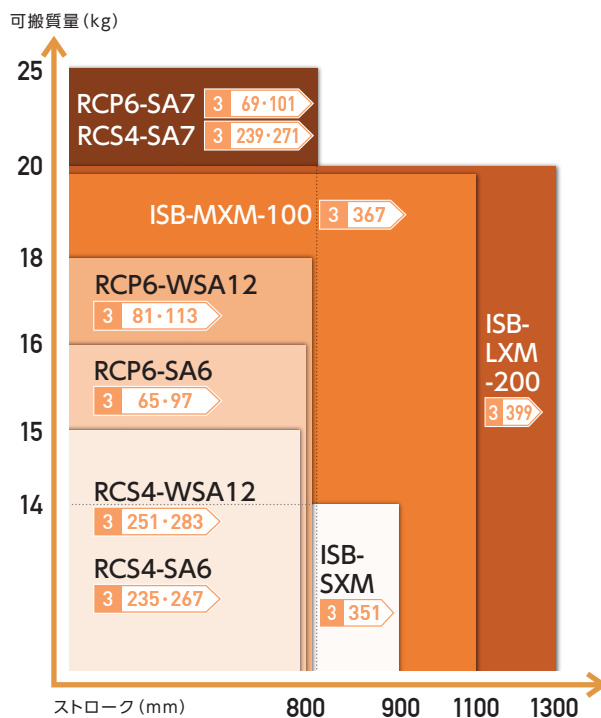


垂直搬送時

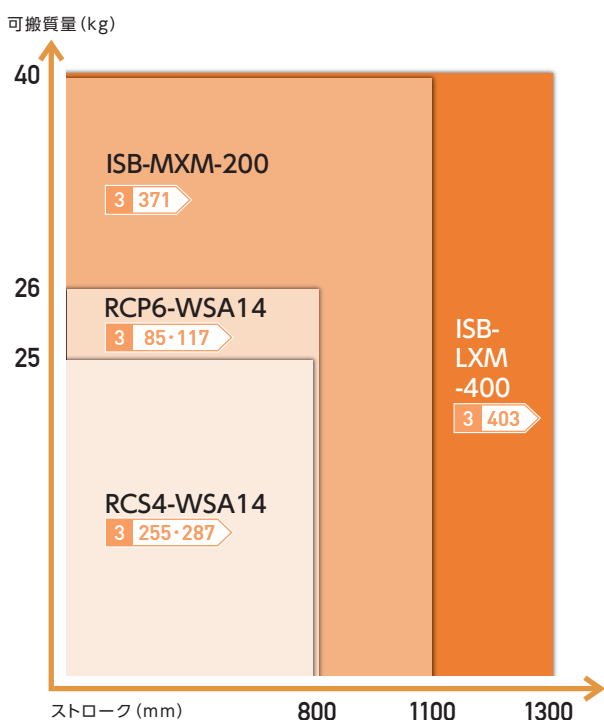
可搬質量 12kg以下



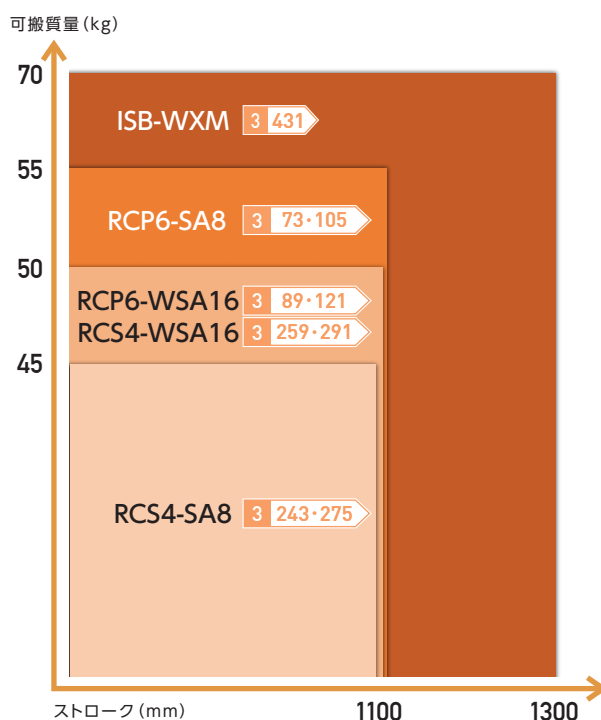
可搬質量 25kg以下



可搬質量 40kg以下



可搬質量 70kg以下



“ストローク”と“可搬質量”から選ぶ

リニアサーボタイプ

選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

ストローク
と可搬質量
から選ぶ

スペック
一覧

LSA

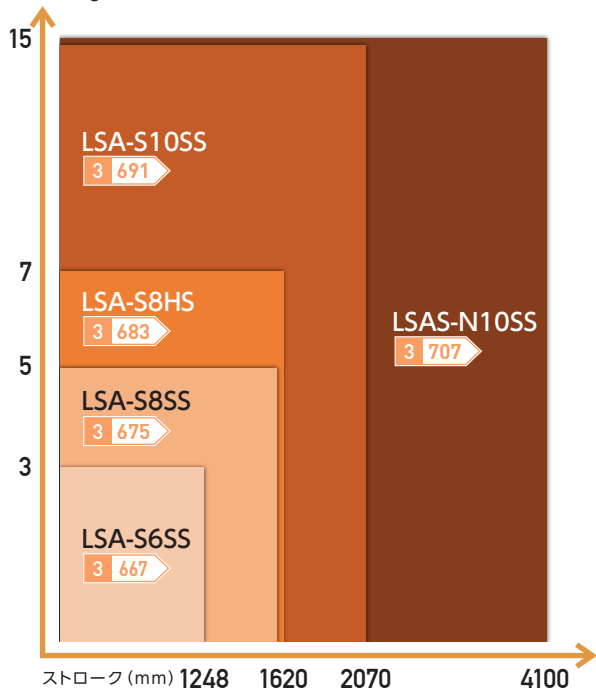
LSAS



水平搬送時

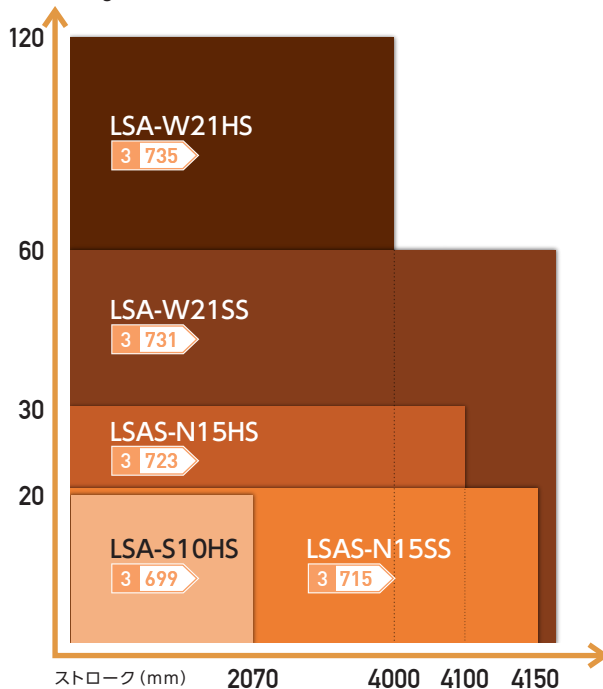
水平 可搬質量 15kg以下

可搬質量 (kg)



水平 可搬質量 120kg以下

可搬質量 (kg)



MEMO

Horizontal dotted lines for writing a memo.

選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

ストローク
と可搬質量
から選ぶ

スペック
一覧

LSA

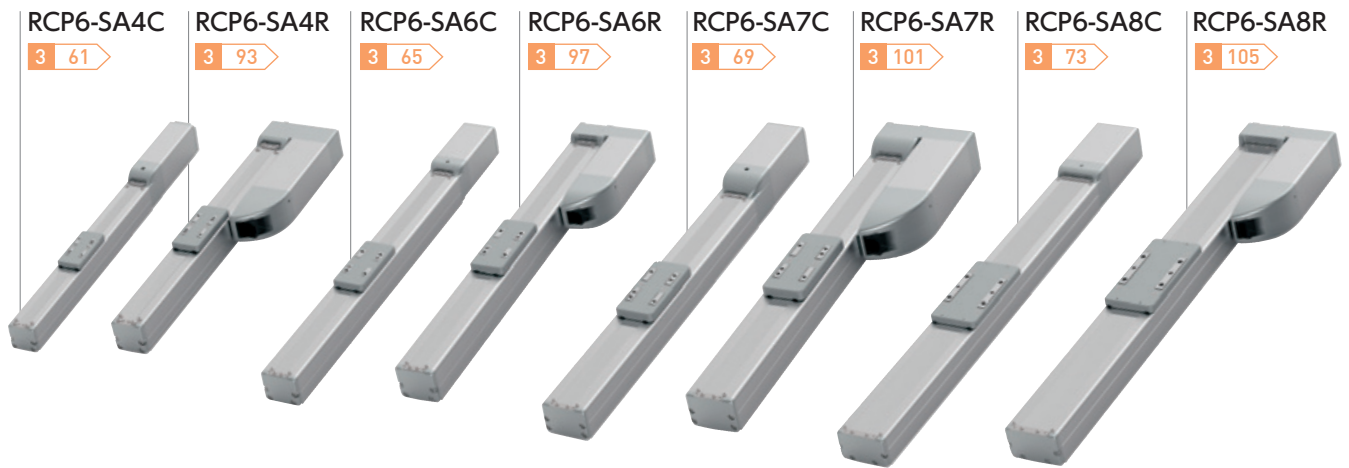
LSAS

スライダータイプ

RCP6-SA シリーズ



バッテリーレス
アブソリュートエンコーダー



適応コントローラー

1軸

2軸以上

複雑な動作(プログラムタイプ)

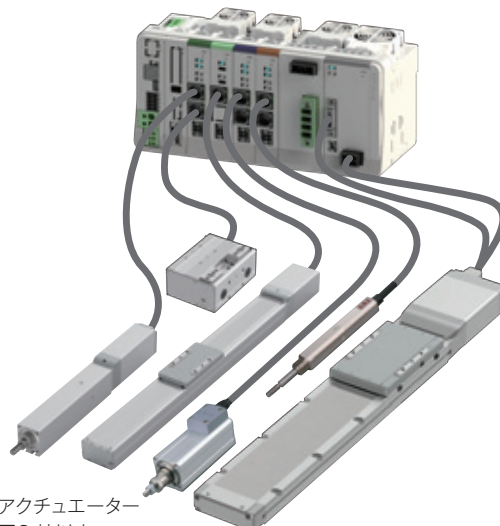
PCON コントローラー 8 153

RCON コントローラー 8 45

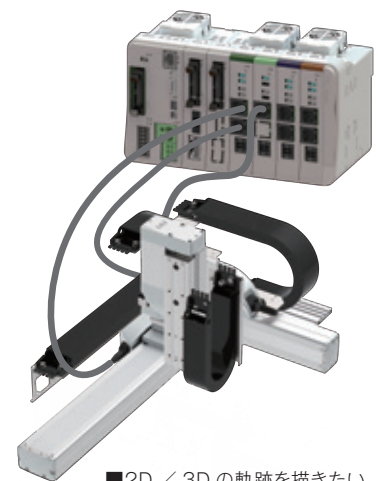
RSEL コントローラー 8 45



アクチュエーター
■ 1 軸



アクチュエーター
■ 2 軸以上



■ 2D / 3D の軌跡を描きたい
■ パレタイズ動作をさせたい
■ 複数軸の動作を登録したい

表の見方と掲載ページ検索

1 ストローク

※帯の長さは、選択可能なストロークを表しています。
例) SA4Cは50~500mmを選択可

2 最高速度(動作速度)

※ストロークにより、最高速度は異なります。
例) SA4Cのリード16mm、ストローク450mmの場合、最高速度は1060mm/s
※〈 〉内は垂直使用の場合です。

3 サイクルタイム

※最長ストロークを、水平設置、最高速度、最高加減速度で動作させた場合の片道時間です。
※最大可搬での数値ではありません。

4 可搬質量

※加減速度、設置姿勢によって可搬質量は異なります。

タイプ	ストローク (mm) と最高速度 (mm/s)															リード (mm)	可搬質量 (kg)			標準価格	掲載ページ		
	※帯の長さ=ストローク ※帯の中の数字=ストローク別の最高速度、〈 〉は垂直使用の場合																水平 ↔	↑ 垂直					
	50~400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100				1150			1200	1250
SA4C	1260	1060	875	0.763秒												16	7	1.5	-	3 61			
	785	675	555	1.058秒												10	12	3					
	390	330	275	1.939秒												5	14	5.5					
	195	165	135	3.798秒												2.5	18	12					
SA4R	1260 (1120)	1060	875	0.763秒												16	7	1.5	-	3 93			
	785	675	555	1.058秒												10	12	3					
	390	330	275	1.939秒												5	14	5.5					
	195	165	135	3.798秒												2.5	18	12					
SA6C	1440 (1280)	1335 (1260)	1130	970	840	735	650	575	1.55秒							20	15	1	-	3 65			
	900	885	735	620	535	460	405	355	315	2.666秒					12	28	2.5						
	450	435	365	305	265	230	200	175	155	5.26秒					6	32	6						
	225	215	180	150	130	115	100	85	75	10.743秒					3	40	16						
SA6R	1280 (1120)	1130 (1120)	970	840	735	650	575	1.55秒							20	15	1	-	3 97				
	900 (800)	885 (800)	735	620	535	460	405	355	315	2.666秒					12	28	2.5						
	450	435	365	305	265	230	200	175	155	5.26秒					6	32	6						
	225	215	180	150	130	115	100	85	75	10.743秒					3	40	14						
SA7C	1200			1095	965	850	760	1.253秒							24	37	3	-	3 69				
	980	840	965 (840)	830	720	635	560	500	1.75秒					16	46	8							
	490	475	410	355	315	275	245	3.381秒					8	51	16								
	245	210	235 (210)	205	175	155	135	120	6.757秒					4	55	25							
SA7R	1080			965	850	760	1.253秒							24	37	3	-	3 101					
	840	700	830 (700)	720 (700)	635	560	500	1.75秒					16	46	8								
	420	410	355	315	275	245	3.381秒					8	51	16									
	210	205	175	155	135	120	6.757秒					4	55	25									
SA8C	1200			850	1155 (850)	1040 (850)	940 (850)	855 (850)	780	715	660	1.856秒					30	28	3	-	3 73		
	1000			800	950 (800)	860 (800)	770	695	630	570	520	480	440	2.643秒					20			60	4
	500			480	430	385	345	310	285	260	235	220	5.129秒					10	70			25	
	250			240	215	190	175	155	140	130	120	110	10.101秒					5	80			55	
SA8R	1200			850	1155 (850)	1040 (850)	940 (850)	855 (850)	780	715	660	1.856秒					30	26	3	-	3 105		
	1000			800	950 (800)	860 (800)	770	695	630	570	520	480	440	2.663秒					20			55	4
	500			450	480 (450)	430	385	345	310	285	260	235	220	5.129秒					10			70	25
	250			240	215	190	175	155	145	130	120	110	10.101秒					5	80			55	

※〈 〉内は垂直使用の場合

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

ストロークと可搬質量から選ぶ

スペック一覧

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

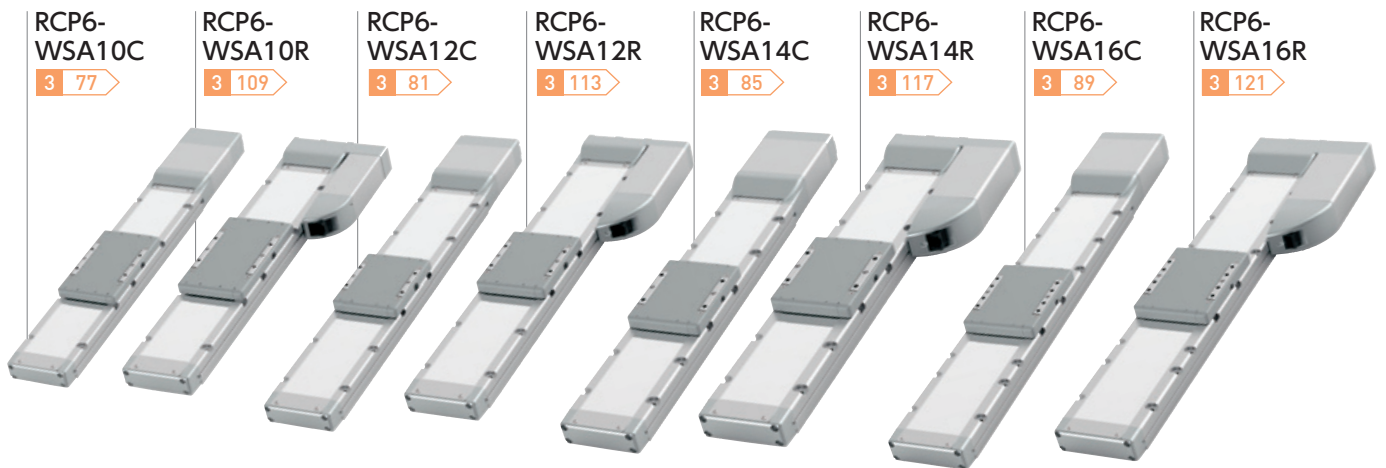
IF

スライダータイプ

RCP6-WSA シリーズ



バッテリーレス
アブソリュートエンコーダー



適応コントローラー

1軸

2軸以上

複雑な動作(プログラムタイプ)

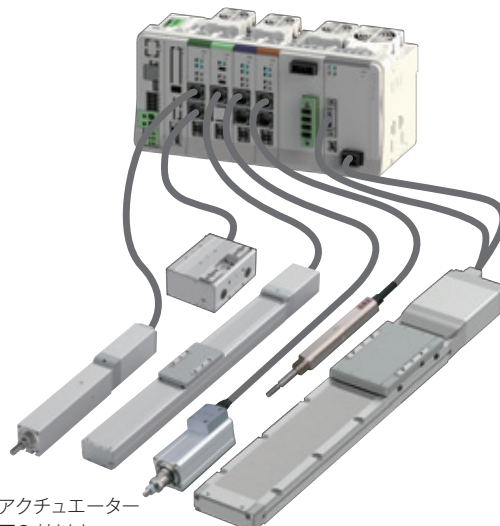
PCON コントローラー 8 153

RCON コントローラー 8 45

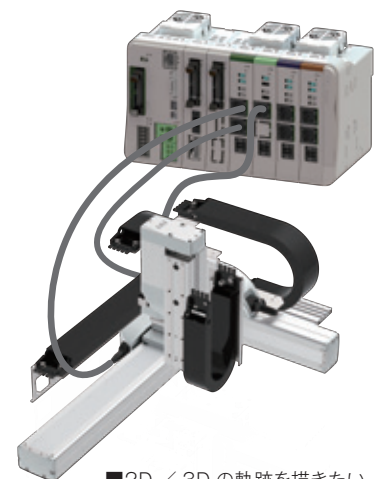
RSEL コントローラー 8 45



アクチュエーター
■ 1 軸



アクチュエーター
■ 2 軸以上



■ 2D / 3D の軌跡を描きたい
■ パレタイズ動作をさせたい
■ 複数軸の動作を登録したい

表の見方と掲載ページ検索

1 ストローク

※帯の長さは、選択可能なストロークを表しています。
例) WSA10Cは50~500mmを選択可

2 最高速度(動作速度)

※ストロークにより、最高速度は異なります。
例) WSA10Cのリード16mm、ストローク450mmの場合、最高速度は775mm/s
※〈 〉内は垂直使用の場合です。

3 サイクルタイム

※最長ストロークを、水平設置、最高速度、最高加減速度で動作させた場合の片道時間です。
※最大可搬での数値ではありません。

4 可搬質量

※加減速度、設置姿勢によって可搬質量は異なります。

タイプ	ストローク (mm) と最高速度 (mm/s)												リード (mm)	可搬質量 (kg)		標準価格	掲載ページ			
	50-300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850		900	950			1000	1050	1100
WSA10C	840 775 660 0.926秒												16	4	-	-	3 77			
	610 590 490 415 1.345秒												10	15	-					
	390 (350) 355 (350) 290 245 205 2.548秒												5	28	3					
	195 (175) 175 145 120 100 5.084秒												2.5	40	10					
WSA10R	840 775 660 0.926秒												16	4	-	-	3 109			
	610 590 490 415 1.345秒												10	15	-					
	390 (350) 355 (350) 290 245 205 2.548秒												5	28	3					
	195 (175) 175 145 120 100 5.084秒												2.5	40	10					
WSA12C	800 740 650 580 520 1.691秒												20	12	-	-	3 81			
	600 535 465 405 355 315 285 2.292秒												12	25	-					
	450 (400) 435 (400) 365 310 265 230 200 175 155 140 5.809秒												6	40	9					
	225 215 180 150 130 115 100 85 75 70 11.501秒												3	60	18					
WSA12R	800 740 650 580 520 1.691秒												20	12	-	-	3 113			
	600 535 465 405 355 315 285 2.929秒												12	25	-					
	450 (400) 435 (400) 365 310 265 230 200 175 155 140 5.809秒												6	40	9					
	225 215 180 150 130 115 100 85 75 70 11.501秒												3	60	16					
WSA14C	700 665 1.393秒												24	25	-	-	3 85			
	560 550 490 440 1.961秒												16	50	-					
	420 (350) 400 (350) 350 305 270 240 215 3.831秒												8	65	14					
	210 (175) 200 (175) 170 150 135 120 105 7.706秒												4	80	26					
WSA14R	700 665 1.372秒												24	25	-	-	3 117			
	560 550 490 440 1.961秒												16	50	-					
	420 (350) 400 (350) 350 305 270 240 215 3.831秒												8	65	14					
	175 170 150 135 120 105 7.706秒												4	80	26					
WSA16C	720 715 645 590 535 490 450 415 2.803秒												20	50	-	-	3 89			
	450 (240) 440 (240) 395 (240) 355 (240) 320 (240) 290 (240) 265 (240) 240 225 205 5.475秒												10	70	15					
	195 (170) 175 (170) 160 145 130 120 110 100 11.084秒												5	100	50					
WSA16R	600 590 535 490 450 415 2.864秒												20	30	-	-	3 121			
	365 (210) 355 (210) 320 (210) 290 (210) 265 (210) 240 (210) 225 (210) 205 5.475秒												10	70	15					
	170 (145) 160 (145) 145 130 120 110 100 11.084秒												5	100	45					

※〈 〉内は垂直使用の場合

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

ストロークと可搬質量から選ぶ

スペック一覧

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

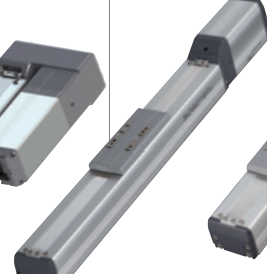
IF

スライダタイプ

RCP5-BA シリーズ

RCP5-BA4/BA4U
3 191RCP5-BA6/BA6U
3 195RCP5-BA7/BA7U
3 199

RCP4-SA シリーズ

RCP4-SA3C
3 139RCP4-SA3R
3 171RCP4-SA5C
3 151RCP4-SA5R
3 183

適応コントローラー

1軸

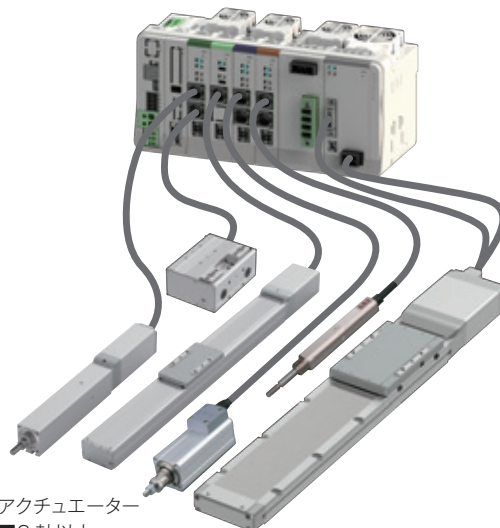
PCON コントローラー 8 153



アクチュエーター
■ 1軸

2軸以上

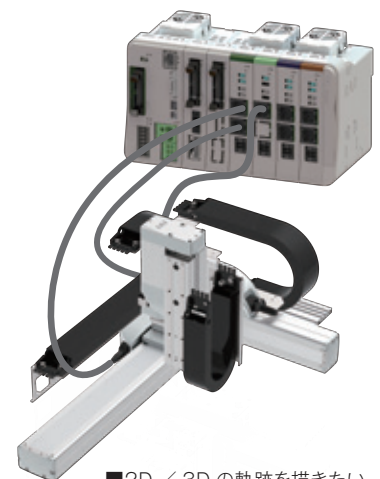
RCON コントローラー 8 45



アクチュエーター
■ 2軸以上

複雑な動作(プログラムタイプ)

RSEL コントローラー 8 45



■ 2D / 3D の軌跡を描きたい
■ パレタイズ動作をさせたい
■ 複数軸の動作を登録したい

表の見方と掲載ページ検索

1 ストローク

※帯の長さは、選択可能なストロークを表しています。
例) BA4は300~1200mmを選択可

2 最高速度(動作速度)

※ストロークにより、最高速度は異なります。
例) RCP5-BA4は、ストローク1200mmの場合、最高速度は1200mm/s
※〈 〉内は垂直使用の場合です。

3 サイクルタイム

※最長ストロークを、水平設置、最高速度、最高加減速度で動作させた場合の片道時間です。
※最大可搬での数値ではありません。

4 可搬質量

※加減速度、設置姿勢によって可搬質量は異なります。

シリーズ	タイプ	ストローク (mm) と最高速度 (mm/s)											リード (mm)	可搬質量 (kg)		標準価格	掲載ページ
		※帯の長さ=ストローク ※帯の中の数字=ストローク別の最高速度												水平	垂直		
		300	400	500	600	700	800	900	1000-1200	1300-2200	2300-2600						
RCP5	BA4	890	1040	1120	1160	1200					1.855秒	48相当	1.5	-	-	3 191	
	BA6	890	1070	1220	1340	1400	1440	1500				2.387秒	48相当	6	-	-	3 195
	BA7	890	1070	1220	1340	1450	1520	1550	1600				2.566秒	48相当	16	-	-

シリーズ	タイプ	ストローク (mm) と最高速度 (mm/s)																		リード (mm)	可搬質量 (kg)		標準価格	掲載ページ		
		※帯の長さ=ストローク ※帯の中の数字=ストローク別の最高速度、〈 〉は垂直使用の場合																			水平	垂直				
		25	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950					
RCP4	SA3C	420											0.855秒	6	3	1.5	-	3 139								
		280											1.193秒	4	5	2.5										
		140											2.239秒	2	8	3.5										
	SA3R	420											0.855秒	6	3	1.5	-	3 171								
		280											1.193秒	4	5	2.5										
		140											2.239秒	2	8	3.5										
	SA5C	1440 (1280)											1225 1045 900 785 690 610	1.474秒	20	6.5	1	-	3 151							
		900											795 665 570 490 425 375 330	2.553秒	12	9	2.5									
		450											395 335 285 245 215 185 165	4.95秒	6	18	6									
		225											195 165 140 120 105 90 80	10.079秒	3	20	12									
	SA5R	1440 (1120)											1225 (1120) 1045 900 785 690 610	1.474秒	20	6.5	1	-	3 183							
		900 (800)											795 665 570 490 425 375 330	2.553秒	12	9	2.5									
450											395 335 285 245 215 185 165	4.95秒	6	18	6											
225											195 165 140 120 105 90 80	10.079秒	3	20	12											

※〈 〉内は垂直使用の場合

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

ストロークと可搬質量から選ぶ

スペック一覧

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

スライダタイプ

RCP3-SA シリーズ



RCP3-SA2AC

3 127

RCP3-SA2BC

3 131



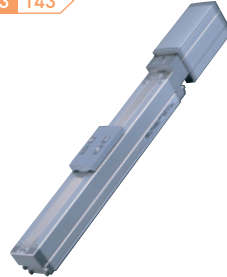
RCP3-SA3C

3 135



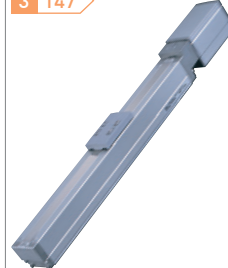
RCP3-SA4C

3 143



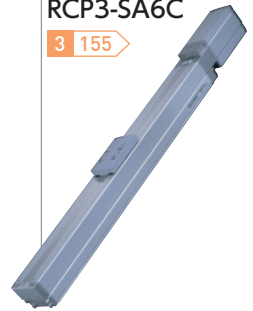
RCP3-SA5C

3 147



RCP3-SA6C

3 155



RCP3-SA2AR

3 159

RCP3-SA2BR

3 163



RCP3-SA3R

3 167



RCP3-SA4R

3 175



RCP3-SA5R

3 179



RCP3-SA6R

3 187



適応コントローラー

1軸

2軸以上

複雑な動作(プログラムタイプ)

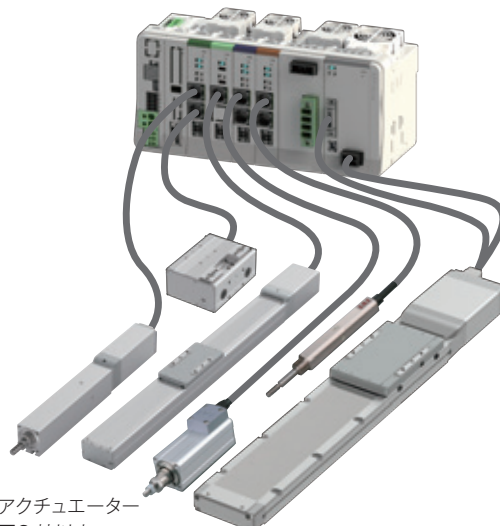
PCON コントローラー 8 153



アクチュエーター

■ 1軸

RCON コントローラー 8 45



アクチュエーター

■ 2軸以上

RSEL コントローラー 8 45



- 2D / 3D の軌跡を描きたい
- パレタイズ動作をさせたい
- 複数軸の動作を登録したい

表の見方と掲載ページ検索

1 ストローク

※帯の長さは、選択可能なストロークを表しています。
例) SA2ACは25~100mmを選択可

2 最高速度(動作速度)

※ストロークにより、最高速度は異なります。
例) SA2ACのリード4mm、ストローク100mmの場合、最高速度は200mm/s

3 サイクルタイム

※最長ストロークを、水平設置、最高速度、最高加減速度で動作させた場合の片道時間です。
※最大可搬での数値ではありません。

4 可搬質量

※加減速度、設置姿勢によって可搬質量は異なります。

タイプ	ストローク (mm) と最高速度 (mm/s)											リード (mm)	可搬質量 (kg)			標準価格	掲載ページ		
	※帯の長さ=ストローク ※帯の中の数字=ストローク別の最高速度												水平 ↔	垂直 ↑↓					
	25	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500							550	600
SA2AC SA2AR	180	200	☺ 0.63秒									4	0.25	-	-	-	3 127		
	100		☺ 1.078秒									2	0.5	-	-		3 159		
	50		☺ 2.049秒									1	1	-	-				
SA2BC SA2BR	180	280	300	☺ 0.681秒								6	0.25	-	-	-	3 131		
	180	200		☺ 0.88秒								4	0.5	-	-		3 163		
	100			☺ 1.578秒								2	1	-	-				
SA3C	300		☺ 1.137秒									6	1	0.5	-	-	3 135		
	200		☺ 1.603秒									4	2	1	-				
	100		☺ 3.078秒									2	3	1.5	-				
SA3R	300		☺ 1.137秒									6	1	0.5	-	-	3 167		
	200		☺ 1.603秒									4	2	1	-				
	100		☺ 3.078秒									2	3	1.5	-				
SA4C	500				☺ 1.122秒							10	9	1.5	-	-	3 143		
	250				☺ 2.083秒							5	10	4	-				
	125				☺ 4.06秒							2.5	11	8	-				
SA4R	500				☺ 1.205秒							10	9	1.5	-	-	3 175		
	250				☺ 2.119秒							5	10	4	-				
	125				☺ 4.091秒							2.5	11	8	-				
SA5C	1000					910	790	690	610	☺ 1.449秒		20	4	0.5	-	-	3 147		
	600					570	490	425	370	330	☺ 2.52秒	12	8	2	-				
	300					285	245	210	185	165	☺ 4.917秒	6	12	5	-				
	150					140	120	105	90	80	☺ 10.047秒	3	19	10	-				
SA5R	600				570	490	425	370	330	☺ 2.571秒		12	8	2	-	-	3 179		
	300				285	245	210	185	165	☺ 4.938秒		6	12	5	-				
	150				140	120	105	90	80	☺ 10.066秒		3	19	10	-				
SA6C	1000					910	790	690	610	☺ 1.449秒		20	4	0.5	-	-	3 155		
	600					570	490	425	370	330	☺ 2.52秒	12	6	2	-				
	300					285	245	210	185	165	☺ 4.917秒	6	12	5	-				
	150					140	120	105	90	80	☺ 10.047秒	3	19	10	-				
SA6R	600				570	490	425	370	330	☺ 2.571秒		12	8	2	-	-	3 187		
	300				285	245	210	185	165	☺ 4.938秒		6	12	5	-				
	150				140	120	105	90	80	☺ 10.066秒		3	19	10	-				

選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式

ストロークと可搬質量から選ぶ

スペック一覧

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

スライダータイプ

RCA シリーズ

ストローク
と可搬質量
から選ぶスペック
一覧RCP6/
RCP6SRCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISP

SSPA

ISA/
ISPAISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

適応コントローラー

1軸

2軸以上

複雑な動作(プログラムタイプ)

ACON コントローラー 8 189

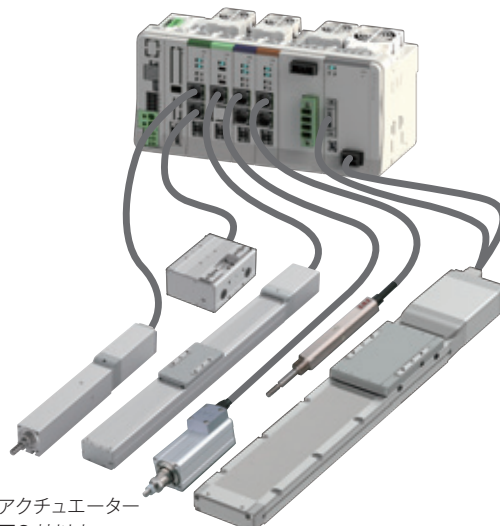
RCON コントローラー 8 45

RSEL コントローラー 8 45



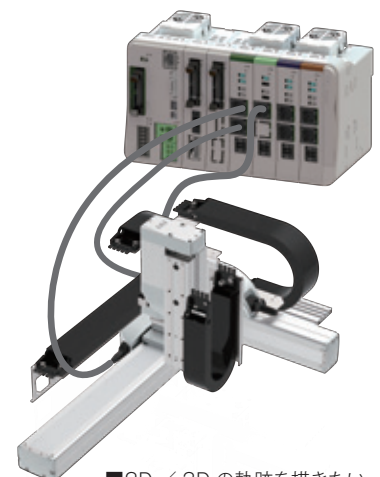
アクチュエーター

■ 1 軸



アクチュエーター

■ 2 軸以上



- 2D / 3D の軌跡を描きたい
- パレタイズ動作をさせたい
- 複数軸の動作を登録したい

表の見方と掲載ページ検索

1 ストローク

※帯の長さは、選択可能なストロークを表しています。
例) SA4Cは50~400mmを選択可

2 最高速度(動作速度)

※ストロークにより、最高速度は異なります。
例) SA5Cのリード12mm、ストローク500mmの場合、最高速度は760mm/s
※〈 〉内は垂直使用の場合です。

3 サイクルタイム

※最長ストロークを、水平設置、最高速度、最高加減速度で動作させた場合の片道時間です。
※最大可搬での数値ではありません。

4 可搬質量

※加減速度、設置姿勢によって可搬質量は異なります。

タイプ	ストローク (mm) と最高速度 (mm/s)															リード (mm)	可搬質量 (kg)		標準価格	掲載ページ
	※帯の長さ=ストローク ※帯の中の数字=ストローク別の最高速度、〈 〉は垂直使用の場合																水平	垂直		
	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	700	800	900		1000	1100		
SA4C	665						0.777秒									10	4	1	-	3 205
	330			1.357秒						5	6	2.5								
	165			2.552秒						2.5	8	4.5								
SA4R	665						0.804秒									10	4	1	-	3 217
	330			1.374秒						5	6	2.5								
	165			2.557秒						2.5	8	4.5								
SA5C	1300 〈800〉											0.608秒				20	2	0.5	-	3 209
	800											760 0.841秒				12	4	1		
	400											380 1.471秒				6	8	2		
	200											190 2.784秒				3	12	4		
SA5R	800						760 0.872秒									12	4	1	-	3 221
	400			380 1.488秒						6	8	2								
	200			190 2.784秒						3	12	4								
SA6C	1300 〈800〉											1160 990 0.838秒				20	3	0.5	-	3 213
	800											760 640 540 1.299秒				12	6	1.5		
	400											380 320 270 2.361秒				6	12	3		
	200											190 160 135 4.567秒				3	18	6		
SA6R	800						760 640 540 1.324秒									12	6	1.5	-	3 225
	400			380 320 270 2.372秒						6	12	3								
	200			190 160 135 4.574秒						3	18	6								

※〈 〉内は垂直使用の場合

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

ストロークと可搬質量から選ぶ

スペック一覧

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

スライダータイプ

RCS4-SA シリーズ



バッテリーレス
アブソリュートエンコーダー



適応コントローラー

1軸

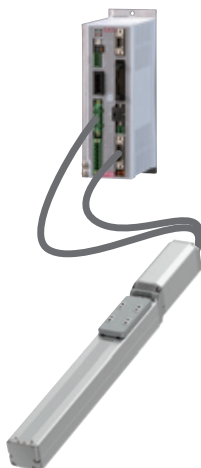
2軸以上

複雑な動作(プログラムタイプ)

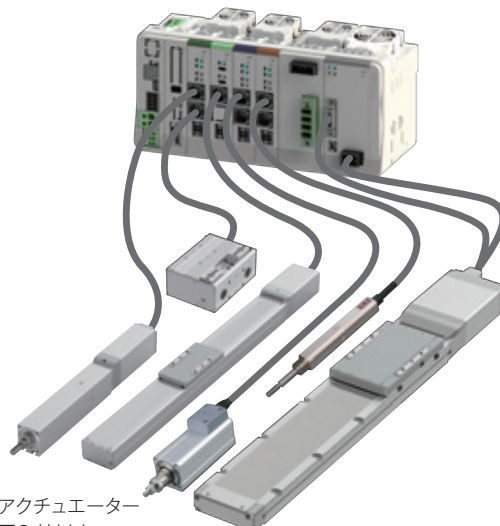
SCON コントローラー 8 215

RCON コントローラー 8 45

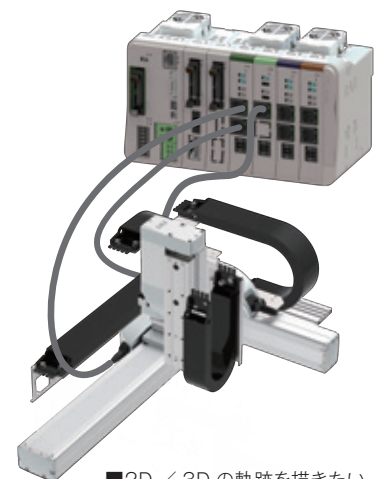
RSEL コントローラー 8 45



アクチュエーター
■ 1軸



アクチュエーター
■ 2軸以上



■ 2D / 3D の軌跡を描きたい
■ パレタイズ動作をさせたい
■ 複数軸の動作を登録したい

表の見方と掲載ページ検索

1 ストローク

※帯の長さは、選択可能なストロークを表しています。
例) SA4Cは50~500mmを選択可

2 最高速度(動作速度)

※ストロークにより、最高速度は異なります。
例) SA4Cのリード16mm、ストローク500mmの場合、最高速度は875mm/s

3 サイクルタイム

※最長ストロークを、水平設置、最高速度、最高加減速度で動作させた場合の片道時間です。
※最大可搬での数値ではありません。

4 可搬質量

※加減速度、設置姿勢によって可搬質量は異なります。

タイプ	ストローク (mm) と最高速度 (mm/s)														リード (mm)	可搬質量 (kg)		標準価格	掲載ページ	
	※帯の長さ=ストローク ※帯の中の数字=ストローク別の最高速度															水平 ↔	垂直 ↑↓			
	50~450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100						1150
SA4C	960	875	0.804秒												16	10	3	-	3 231	
	600	555	1.101秒												10	14	5			
	300	275	1.983秒												5	17	8			
	150	135	3.84秒												2.5	20	12			
SA4R	960	875	0.814秒												16	10	2.5	-	3 263	
	600	555	1.107秒												10	14	4.5			
	300	275	1.983秒												5	17	8			
	150	135	3.84秒												2.5	20	12			
SA6C	1600	1450	1260	1100	970	860	1.162秒								30	11	3.5	-	3 235	
	1200	1130	970	840	735	650	575	1.594秒						20	18	6				
	720	620	535	460	405	355	315	2.709秒						12	30	11				
	360	305	265	230	200	175	155	5.299秒						6	45	15				
	180	150	130	115	100	85	75	10.777秒						3	45	15				
SA6R	1600	1450	1260	1100	970	860	1.172秒								30	11	3	-	3 267	
	1200	1130	970	840	735	650	575	1.6秒						20	18	5				
	720	620	535	460	405	355	315	2.712秒						12	30	9				
	360	305	265	230	200	175	155	5.299秒						6	45	15				
	180	150	130	115	100	85	75	10.777秒						3	45	15				
SA7C	1800	1620	1420	1260	1120	0.97秒								36	7	4	-	3 239		
	1500	1440	1240	1095	965	850	760	1.274秒						24	30	7				
	1000	965	830	720	635	560	500	1.794秒						16	40	12				
	500	475	410	355	315	275	245	3.425秒						8	45	20				
	240	235	205	175	155	135	120	6.798秒						4	50	25				
SA7R	1800	1620	1420	1260	1120	0.984秒								36	7	4	-	3 271		
	1500	1440	1240	1095	965	850	760	1.283秒						24	30	6				
	1000	965	830	720	635	560	500	1.799秒						16	38	12				
	500	475	410	355	315	275	245	3.425秒						8	45	18				
	240	235	205	175	155	135	120	6.798秒						4	50	25				
SA8C	2200	2180	1950	1760	1590	1450	1320	1210	1100	1.24秒					48	8	-	-	3 243	
	1800	1640	1440	1280	1155	1040	940	855	780	715	660	1.88秒				30	30			12
	1200	1090	960	860	770	695	630	570	520	480	440	2.69秒				20	60			20
	600	540	480	430	385	345	310	285	260	235	220	5.16秒				10	80			35
	300	270	240	215	190	175	155	140	130	120	110	10.13秒				5	90			45
SA8R	2100	1950	1760	1590	1450	1320	1210	1100	1.26秒					48	8	-	-	3 275		
	1800	1640	1440	1280	1155	1040	940	855	780	715	660	1.89秒				30			30	12
	1200	1090	960	860	770	695	630	570	520	480	440	2.70秒				20			60	20
	600	540	480	430	385	345	310	285	260	235	220	5.16秒				10			80	35
	300	270	240	215	190	175	155	140	130	120	110	10.13秒				5			90	45

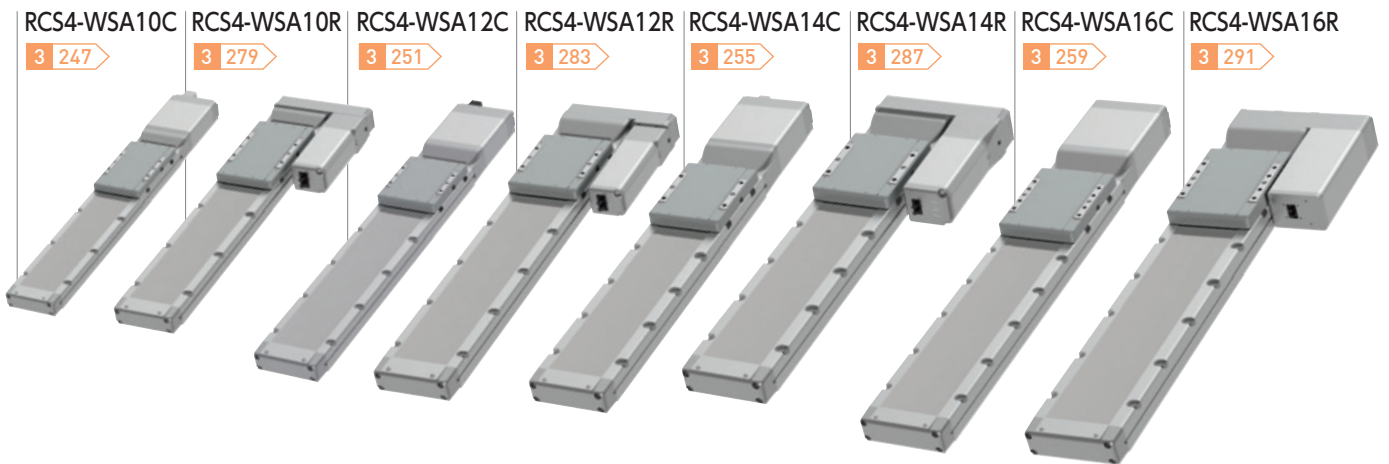
- 選定
- 注意事項
- スライダ
- リニアサーボ
- ケーブル型式
- スペック一覧
- RCP6/
RCP6S
- RCP3/4
RCP5
- RCA
- RCS4
- RCS2
- RCS3
- ISB/
ISPB
- SSPA
- ISA/
ISPA
- ISDB/
ISPDB
- NSA
- NS
- IF

スライダタイプ

RCS4-WSA シリーズ



バッテリーレス
アブソリュートエンコーダー



適応コントローラー

1軸

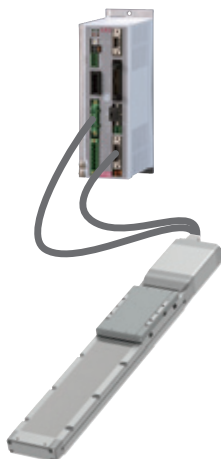
2軸以上

複雑な動作(プログラムタイプ)

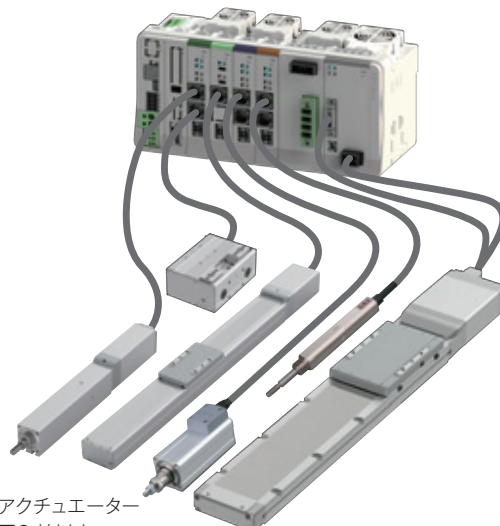
SCON コントローラー 8 215

RCON コントローラー 8 45

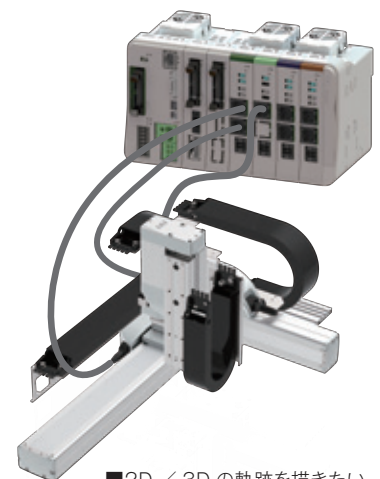
RSEL コントローラー 8 45



アクチュエーター
■ 1 軸



アクチュエーター
■ 2 軸以上



■ 2D / 3D の軌跡を描きたい
■ パレタイズ動作をさせたい
■ 複数軸の動作を登録したい

表の見方と掲載ページ検索

1 ストローク

※帯の長さは、選択可能なストロークを表しています。
例) WSA10Cは50~500mmを選択可

2 最高速度(動作速度)

※ストロークにより、最高速度は異なります。
例) WSA10Cのリード16mm、ストローク450mmの場合、最高速度は775mm/s

3 サイクルタイム

※最長ストロークを、水平設置、最高速度、最高加減速度で動作させた場合の片道時間です。
※最大可搬での数値ではありません。

4 可搬質量

※加減速度、設置姿勢によって可搬質量は異なります。

タイプ	ストローク (mm) と最高速度 (mm/s)														リード (mm)	可搬質量 (kg)			標準価格	掲載ページ				
	※帯の長さ=ストローク ※帯の中の数字=ストローク別の最高速度															水平 ↔	垂直 ↑↓							
	50-350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000				1050			1100	1150	1200	
WSA10C	960	930	775	660	🕒 0.969秒										16	7	—	—	3 247					
	600	590	490	415	🕒 1.388秒										10	16	3							
	300	290	245	205	🕒 2.59秒										5	27	5							
	150	145	120	100	🕒 5.123秒										2.5	40	10							
WSA10R	960	930	775	660	🕒 0.976秒										16	7	—	—	3 279					
	600	590	490	415	🕒 1.392秒										10	16	3							
	300	290	245	205	🕒 2.59秒										5	27	5							
	150	145	120	100	🕒 5.123秒										2.5	40	10							
WSA12C	1600			1450	1260	1100	970	860	770	🕒 1.262秒					30	5	—	—	3 251					
	1200			1130	970	840	740	650	580	520	🕒 1.735秒					20	15			3				
	720			610	535	465	405	355	315	285	🕒 2.971秒					12	25			8				
	360			310	265	230	200	175	155	140	🕒 5.848秒					6	45			15				
	180			150	130	115	100	85	75	70	🕒 11.538秒					3	55			15				
WSA12R	1600			1450	1260	1100	970	860	770	🕒 1.27秒					30	5	—	—	3 283					
	1200			1130	970	840	740	650	580	520	🕒 1.74秒					20	13			3				
	720			610	535	465	405	355	315	285	🕒 2.974秒					12	23			8				
	360			310	265	230	200	175	155	140	🕒 5.848秒					6	43			15				
	180			150	130	115	100	85	75	70	🕒 11.538秒					3	55			15				
WSA14C	1800			1590	1400	1240	1100	990	🕒 1.052秒					36	7	—	—	3 255						
	1440			1420	1220	1060	930	830	740	665	🕒 1.415秒					24			20	2.5				
	960			920	790	690	610	550	490	440	🕒 2.005秒					16			45	8				
	480			460	400	350	305	270	240	215	🕒 3.874秒					8			65	10				
	240			230	200	170	150	135	120	105	🕒 7.744秒					4			80	25				
WSA14R	1710			1590	1400	1240	1100	990	🕒 1.064秒					36	7	—	—	3 287						
	1440			1420	1220	1060	930	830	740	665	🕒 1.422秒					24			20	2.5				
	960			920	790	690	610	550	490	440	🕒 2.009秒					16			45	8				
	480			460	400	350	305	270	240	215	🕒 3.874秒					8			65	10				
	240			230	200	170	150	135	120	105	🕒 7.744秒					4			75	25				
WSA16C	1800			1680	1480	1320	1180	1060	960	870	790	730	670	620	🕒 1.99秒					30	30	12	—	3 259
	1200			1120	990	880	780	715	645	590	535	490	450	415	🕒 2.84秒					20	60	20		
	600			560	490	440	395	355	320	290	265	240	225	205	🕒 5.52秒					10	80	35		
	300			280	240	220	195	175	160	145	130	120	110	100	🕒 11.13秒					5	100	50		
WSA16R	1800			1680	1480	1320	1180	1060	960	870	790	730	670	620	🕒 1.99秒					30	30	12	—	3 291
	1200			1120	990	880	780	715	645	590	535	490	450	415	🕒 2.84秒					20	60	18		
	600			560	490	440	395	355	320	290	265	240	225	205	🕒 5.52秒					10	80	35		
	300			280	240	220	195	175	160	145	130	120	110	100	🕒 11.13秒					5	100	50		

- 選定
- 注意事項
- スライダ
- リニアサーボ
- ケーブル型式
- ストロークと可搬質量から選ぶ
- スペック一覧
- RCP6/RCP6S
- RCP3/4 RCP5
- RCA
- RCS4
- RCS2
- RCS3
- ISB/ISPB
- SSPA
- ISA/ISPA
- ISDB/ISPDB
- NSA
- NS
- IF

スライダータイプ

RCS3 シリーズ

簡易防塵

バッテリー
レスアップモーター
ストレートモーター
折返し200V
ACサーボ
モーターバッテリーレス
アブソリュートエンコーダー

RCS3-SA8C

3 313



RCS3-SA8R

3 341



RCS3-SS8C

3 317



RCS3-SS8R

3 345



RCS3-CT8C

3 321



適応コントローラー

1軸

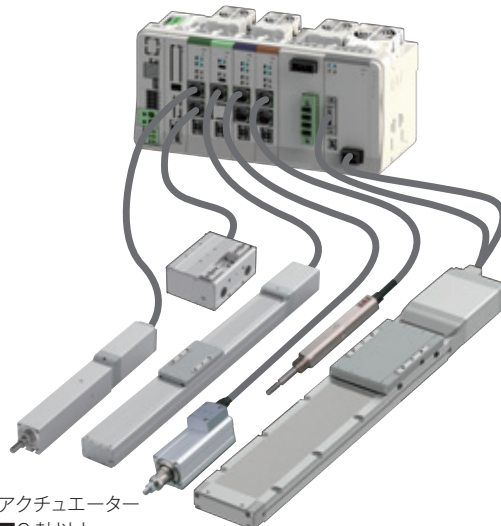
2軸以上

複雑な動作(プログラムタイプ)

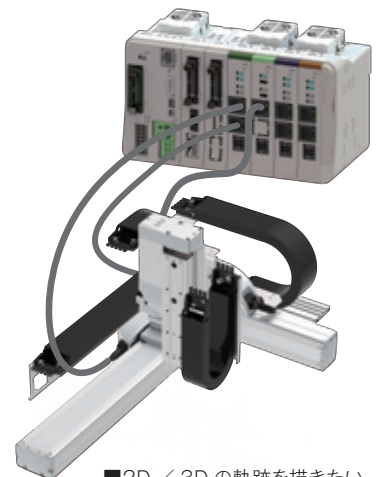
SCON コントローラー 8 215

アクチュエーター
■ 1軸

RCON コントローラー 8 45

アクチュエーター
■ 2軸以上

RSEL コントローラー 8 45



- 2D / 3D の軌跡を描きたい
- パレタイズ動作をさせたい
- 複数軸の動作を登録したい

表の見方と掲載ページ検索

1 ストローク

※帯の長さは、選択可能なストロークを表しています。
例) SA8Cは50~1100mmを選択可

2 最高速度(動作速度)

※ストロークにより、最高速度は異なります。
例) SA8Cのリード30mm、ストローク700mmの場合、最高速度は1610mm/s

3 サイクルタイム

※最長ストロークを、水平設置、最高速度、最高加減速度で動作させた場合の片道時間です。
※最大可搬での数値ではありません。

4 可搬質量

※加減速度、設置姿勢によって可搬質量は異なります。

タイプ	ストローク (mm) と最高速度 (mm/s)															リード (mm)	可搬質量 (kg)		標準価格	掲載ページ
	※帯の長さ=ストローク ※帯の中の数字=ストローク別の最高速度																水平 ↔	垂直 ↑↓		
	50	100-500	550-600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200					
SA8C (100W)	1800	1610	1420	1260	1120	1010	910	830	760	690	1.794秒	30	8	2	-	3 313				
	1200	1070	940	840	750	670	610	550	500	460	2.576秒	20	20	4						
	600	530	470	410	370	340	310	270	250	230	4.945秒	10	40	8						
	300	260	230	200	180	170	150	135	120	110	10.138秒	5	80	16						
SA8R (100W)	1800	1610	1420	1260	1120	1010	910	830	760	690	1.809秒	30	8	2	-	3 341				
	1200	1070	940	840	750	670	610	550	500	460	2.585秒	20	20	4						
	600	530	470	410	370	340	310	270	250	230	4.945秒	10	40	8						
	300	260	230	200	180	170	150	135	120	110	10.138秒	5	80	16						
SA8C (150W)	1800	1660	1460	1295	1155	1035	935	850	775	705	1.497秒	30	8	2	-	3 313				
	1200	1105	970	860	770	690	625	565	515	465	2.132秒	20	20	4						
	600	550	485	430	385	345	310	280	255	230	4.089秒	10	40	8						
SA8R (150W)	1800	1660	1460	1295	1155	1035	935	850	775	705	1.513秒	30	12	3	-	3 341				
	1200	1105	970	860	770	690	625	565	515	465	2.143秒	20	30	6						
	600	550	485	430	385	345	310	280	255	230	4.089秒	10	60	12						
SS8C (100W)	1800	1660	1460	1295	1155	1035	935	850	775	705	1.497秒	30	8	2	-	3 313				
	1200	1105	970	860	770	690	625	565	515	465	2.127秒	20	20	4						
	600	550	485	430	385	345	310	280	255	230	4.083秒	10	40	8						
	300	275	240	215	190	170	150	140	125	115	8.147秒	5	80	16						
SS8R (100W)	1800	1660	1460	1295	1155	1035	935	850	775	705	1.513秒	30	8	2	-	3 341				
	1200	1105	970	860	770	690	625	565	515	465	2.143秒	20	20	4						
	600	550	485	430	385	345	310	280	255	230	4.089秒	10	40	8						
	300	275	240	215	190	170	150	140	125	115	8.147秒	5	80	16						
SS8C (150W)	1800	1660	1460	1295	1155	1035	935	850	775	705	1.497秒	30	12	3	-	3 317				
	1200	1105	970	860	770	690	625	565	515	465	2.127秒	20	30	6						
	600	550	485	430	385	345	310	280	255	230	4.083秒	10	60	12						
SS8R (150W)	1800	1660	1460	1295	1155	1035	935	850	775	705	1.513秒	30	12	3	-	3 345				
	1200	1105	970	860	770	690	625	565	515	465	2.143秒	20	30	6						
	600	550	485	430	385	345	310	280	255	230	4.089秒	10	60	12						
CT8C	2500										0.322秒	30	5	-	-	3 321				

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ
ケーブル型式
一覧表

ストロークと可搬質量から選ぶ

スペック一覧

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

スライダータイプ

RCS2 シリーズ



バッテリーレス
アブソリュートエンコーダー



適応コントローラー

1軸

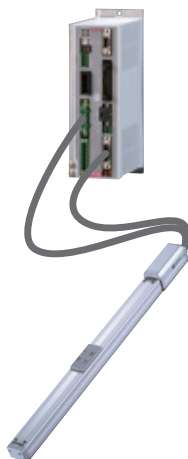
2軸以上

複雑な動作(プログラムタイプ)

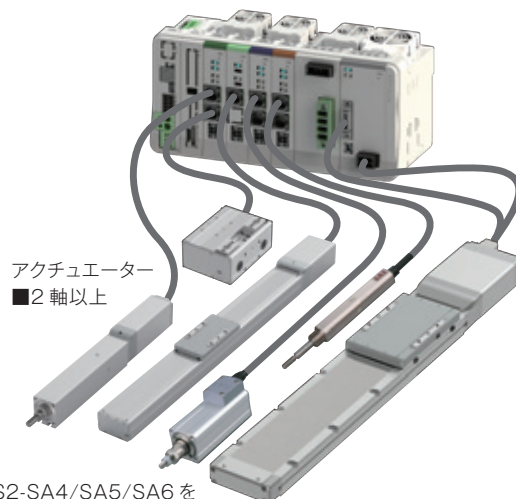
SCON コントローラー 8 215

RCON コントローラー 8 45

RSEL コントローラー 8 45

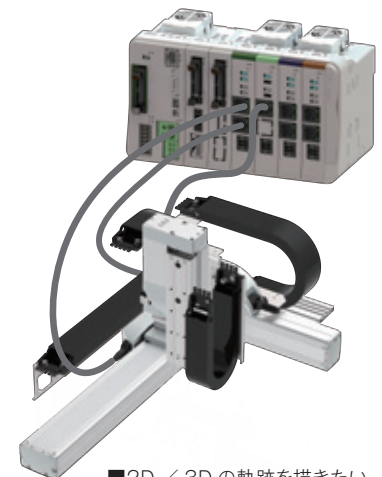


アクチュエーター
■1軸



アクチュエーター
■2軸以上

RCS2-SA4/SA5/SA6を
Rユニット(RCON/RSEL)に接続するには、
拡張ユニット(RCON-EXT)とSCONが別途必要です。



■2D / 3Dの軌跡を描きたい
■パレタイズ動作をさせたい
■複数軸の動作を登録したい

表の見方と掲載ページ検索

1 ストローク

※帯の長さは、選択可能なストロークを表しています。
例) SA4Cは50~400mmを選択可

2 最高速度(動作速度)

※ストロークにより、最高速度は異なります。
例) SA5Cのリード12mm、ストローク500mmの場合、最高速度は760mm/s
※〈 〉内は垂直使用の場合です。

3 サイクルタイム

※最長ストロークを、水平設置、最高速度、最高加減速度で動作させた場合の片道時間です。
※最大可搬での数値ではありません。

4 可搬質量

※加減速度、設置姿勢によって可搬質量は異なります。

タイプ	ストローク (mm) と最高速度 (mm/s)															リード (mm)	可搬質量 (kg)		標準価格	掲載ページ
	※帯の長さ=ストローク ※帯の中の数字=ストローク別の最高速度、〈 〉は垂直使用の場合																水平 ↔	垂直 ↑↓		
	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750					
SA4C	1060		0.543秒		16	2.5	0.6	-	3	297										
	665		0.807秒								10	4	1							
	330		1.384秒											5	6	2.5				
	165		2.576秒														2.5	8	4.5	
SA4R	665		0.832秒		10	4	1	-	3	325										
	330		1.4秒								5	6	2.5							
	165		2.581秒											2.5	8	4.5				
SA5C	1300 (800)		0.64秒		20	2	0.5	-	3	301										
	800		760 0.871秒								12	4	1							
	400		380 1.498秒											6	8	2				
	200		190 2.807秒														3	12	4	
SA5R	800		760 0.902秒		12	4	1	-	3	329										
	400		380 1.514秒								6	8	2							
	200		190 2.807秒											3	12	4				
SA6C	1300 (800)		1160 990 0.838秒		20	3	0.5	-	3	305										
	800		760 640 540 1.299秒								12	6	1.5							
	400		380 320 270 2.386秒											6	12	3				
	200		190 160 135 4.589秒														3	18	6	
SA6R	800		760 640 540 1.324秒		12	6	1.5	-	3	333										
	400		380 320 270 2.397秒								6	12	3							
	200		190 160 135 4.596秒											3	18	6				
SA7C	1200		1150 960 890 720 1.314秒		24	8	1.4	-	3	309										
	800		745 640 575 480 1.849秒								16	12	3							
	400		370 320 285 240 3.488秒											8	25	6				
	200		185 160 140 120 6.801秒														4	40	12	
SA7R	800		745 640 575 480 1.871秒		16	12	3	-	3	337										
	400		370 320 285 240 3.502秒								8	25	6							
	200		185 160 140 120 6.805秒											4	40	12				

※〈 〉内は垂直使用の場合

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

ストロークと可搬質量から選ぶ

スペック一覧

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

スライダータイプ

ISB/ISPB シリーズ



バッテリーレス
アブソリュートエンコーダー

ISB/ISPB-SXM-60
ISB/ISPB-SXM-100
ISB/ISPB-SXL-60
ISB/ISPB-SXL-100

3 351
3 355
3 359
3 363



ISB/ISPB-MXM-100
ISB/ISPB-MXM-200
ISB/ISPB-MXM-400
ISB/ISPB-MXL-100
ISB/ISPB-MXL-200
ISB/ISPB-MXL-400

3 367
3 371
3 375
3 379
3 383
3 387



ISB/ISPB-MXMX-200
ISB/ISPB-MXMX-400

3 391
3 395



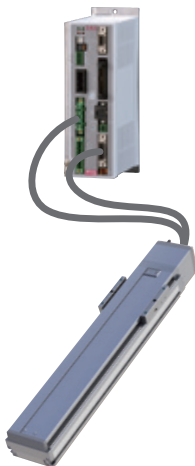
適応コントローラー

1軸

2軸以上

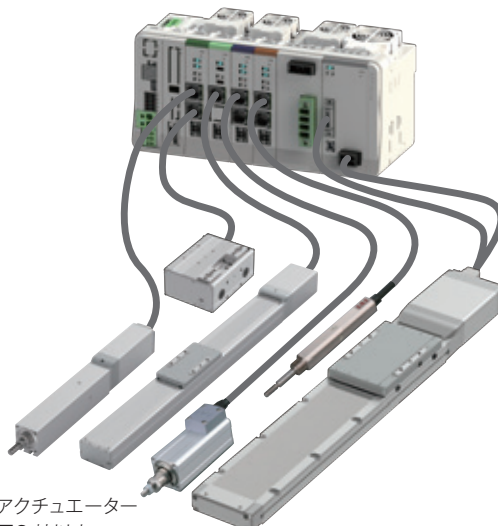
複雑な動作(プログラムタイプ)

SCON コントローラー 8 215



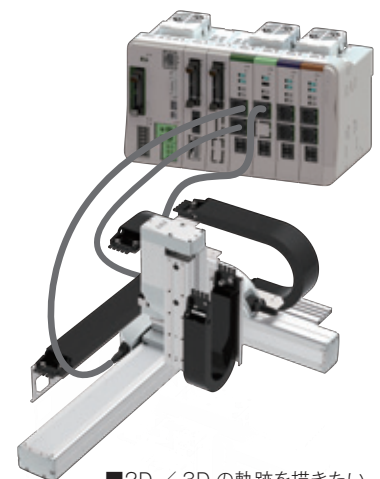
アクチュエーター
■1軸

RCON コントローラー 8 45



アクチュエーター
■2軸以上

RSEL コントローラー 8 45



■2D / 3D の軌跡を描きたい
■パレタイズ動作をさせたい
■複数軸の動作を登録したい

表の見方と掲載ページ検索

1 ストローク

※帯の長さは、選択可能なストロークを表しています。
例) SXMは100~900mmを選択可

2 最高速度(動作速度)

※ストロークにより、最高速度は異なります。
例) SXMのリード16mm、ストローク700mmの場合、最高速度は655mm/s

3 サイクルタイム

※最長ストロークを、水平設置、最高速度、最高加減速度で動作させた場合の片道時間です。
※最大可搬での数値ではありません。

4 可搬質量

※加減速度、設置姿勢によって可搬質量は異なります。

タイプ	ストローク (mm) と最高速度 (mm/s)														リード (mm)	可搬質量 (kg)			標準価格	掲載ページ			
	※帯の長さ=ストローク ※帯の中の数字=ストローク別の最高速度															水平 ↔	垂直 ↑↓						
	100~550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200				1250			1300	1350	1400
SXM-60	960	655	515	415	☺2.446秒										16	13	3.5	-	3 351				
	480	330	260	210	☺4.413秒										8	27	7						
	240	165	130	100	☺9.126秒										4	55	14						
SXM-100	1100~2160	2000	1740	1520	1340	1190	1065	960	865	790	721	660	☺1.858秒				36	10	2	-	3 355		
SXL-60	960	655	515	415	☺2.398秒										16	13	3.5	-	3 359				
	480	330	260	210	☺4.319秒										8	27	7						
	240	165	130	100	☺8.926秒										4	55	14						
SXL-100	1425~2160	2000	1740	1520	1340	1190	1065	960	865	790	721	660	☺1.827秒				36	10	2	-	3 363		
MXM-100	1800	1290	1045	860	690	☺1.794秒									30	15	2.5	-	3 367				
	1200	860	695	570	460	☺2.571秒									20	23	5						
	600	430	345	280	230	☺4.92秒									10	45	10						
	300	215	170	140	115	☺9.697秒									5	85	20						
MXM-200	1800	1290	1045	860	690	☺1.794秒									30	30	6	-	3 371				
	1200	860	695	570	460	☺2.571秒									20	45	10						
	600	430	345	280	230	☺4.945秒									10	90	20						
	300	215	170	140	115	☺9.697秒									5	110	40						
MXM-400	1025~2500			2270	2030	1825	1645	1495	1365	1250	1150	1060	980	910	845	☺1.786秒			48	20	6	-	3 375
MXL-100	1800	1290	1045	860	690	☺1.751秒									30	15	2.5	-	3 379				
	1200	860	695	570	460	☺2.506秒									20	23	5						
	600	430	345	280	230	☺4.79秒									10	45	10						
	300	215	170	140	115	☺9.436秒									5	85	20						
MXL-200	1800	1290	1045	860	690	☺1.751秒									30	30	6	-	3 383				
	1200	860	695	570	460	☺2.506秒									20	45	10						
	600	430	345	280	230	☺4.814秒									10	90	20						
	300	215	170	140	115	☺9.436秒									5	110	40						
MXL-400	1325~2500			2270	2030	1825	1645	1495	1365	1250	1150	1060	980	910	845	☺1.751秒			48	20	6	-	3 387

タイプ	ストローク (mm) と最高速度 (mm/s)																		リード (mm)	可搬質量 (kg)			標準価格	掲載ページ	
	※帯の長さ=ストローク ※帯の中の数字=ストローク別の最高速度																			水平 ↔	垂直 ↑↓				
	800~1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950				2000			2050
MXMX-200	1800	1650	1500	1425	1200	1050	900	825	750	675	☺3.24秒										30	30	-	-	3 391
	1200	1100	1000	950	800	700	600	550	500	450	☺4.66秒										20	45	-		
MXMX-400	1700~2200			2065	1925	1805	1690	1590	1495	1410	1335	1265	1195	1135	1080	1025	980	☺2.42秒			48	20	-	-	3 395

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

ストロークと可搬質量から選ぶ

スペック一覧

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISP

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

スライダタイプ

ISB/ISPB シリーズ



バッテリーレス
アブソリュートエンコーダー

ISB/ISPB-LXM-200 3 399
ISB/ISPB-LXM-400 3 403
ISB/ISPB-LXL-200 3 407
ISB/ISPB-LXL-400 3 411



ISB/ISPB-LXMX-200 3 415
ISB/ISPB-LXMX-400 3 419



ISB/ISPB-LXUWX-200 3 423
ISB/ISPB-LXUWX-400 3 427



ISB-WXM-750 3 431
ISB-WXMX-750 3 435



ストローク
と可搬質量
から選ぶ

スペック
一覧

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

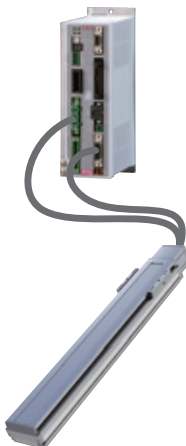
NS

IF

適応コントローラー

1軸

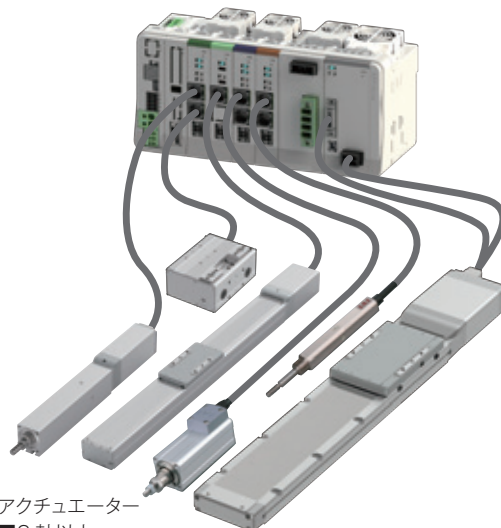
SCON コントローラー 8 215



アクチュエーター
■1軸

2軸以上

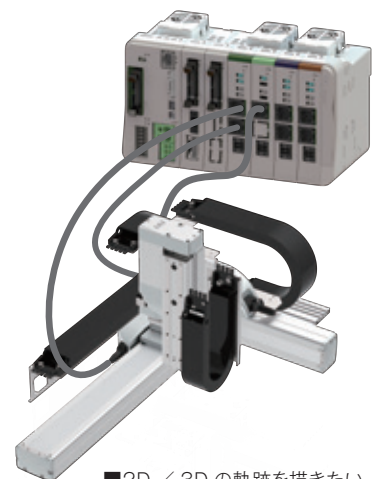
RCON コントローラー 8 45



アクチュエーター
■2軸以上

複雑な動作(プログラムタイプ)

RSEL コントローラー 8 45



■2D / 3D の軌跡を描きたい
■パレット動作をさせたい
■複数軸の動作を登録したい

表の見方と掲載ページ検索

1 ストローク

※帯の長さは、選択可能なストロークを表しています。
例) LXM-200は100~1300mmを選択可

2 最高速度(動作速度)

※ストロークにより、最高速度は異なります。
例) LXM-200のリード40mm、ストローク1300mmの場合、最高速度は880mm/s

3 サイクルタイム

※最長ストロークを、水平設置、最高速度、最高加減速度で動作させた場合の片道時間です。
※最大可搬での数値ではありません。

4 可搬質量

※加減速度、設置姿勢によって可搬質量は異なります。

タイプ	ストローク(mm)と最高速度(mm/s)											リード(mm)	可搬質量(kg)		標準価格	掲載ページ
	※帯の長さ=ストローク ※帯の中の数字=ストローク別の最高速度												水平 ↔	垂直 ↑↓		
	100~800	850 900	950 1000	1050 1100	1150 1200	1250 1300	1350 1400	1450 1500	1550 1600	1650 1700	1750 1800					
LXM-200	2400	1840	1530	1290	1100	880	🕒1.691秒					40	15	4	-	3 399
	1200	920	765	645	550	440	🕒3.106秒					20	45	10		
	600	460	380	320	270	220	🕒6.044秒					10	90	20		
LXL-200	2400	1840	1530	1290	1100	880	🕒1.657秒					40	15	4	-	3 407
	1200	920	765	645	550	440	🕒3.037秒					20	45	10		
	600	460	380	320	270	220	🕒5.908秒					10	90	20		
LXM-400	2400	1840	1530	1290	1100	880	🕒1.691秒					40	40	10	-	3 403
	1200	920	765	645	550	440	🕒3.172秒					20	90	20		
	600	460	380	320	270	220	🕒6.104秒					10	120	40		
LXL-400	2400	1840	1530	1290	1100	880	🕒1.657秒					40	40	10	-	3 411
	1200	920	765	645	550	440	🕒3.104秒					20	90	20		
	600	460	380	320	270	220	🕒5.968秒					10	120	40		
WXM	2500	2260	1840	1570	1360	🕒1.233秒					50	80	14	-	3 431	
	1250	1130	920	785	680	🕒2.125秒					25	160	29			
	600	460	380	320	270	235	🕒5.697秒					10	200			65

タイプ	ストローク(mm)と最高速度(mm/s)																							リード(mm)	可搬質量(kg)		標準価格	掲載ページ
	※帯の長さ=ストローク ※帯の中の数字=ストローク別の最高速度																								水平 ↔	垂直 ↑↓		
	900~1000	1000~1200	1250 1300	1350 1400	1450 1500	1550 1600	1650 1700	1750 1800	1850 1900	1950 2000	2050 2100	2150 2200	2250 2300	2350 2400	2450 2500	2550 2600	2650 2700	2750 2800	2850 2900	2950 3000	3050 3100	3150 3200	3250 3300					
LXMX-200	🕒7.578秒																							20	45	-	-	3 415
	2400	2300	2000	1900	1660	1480	1300	1180	1080	980	900	820	740	680	🕒3.969秒									40	40	-	-	3 419
LXMX-400	🕒7.578秒																							20	90	-	-	3 423
	2400	2300	2000	1900	1660	1480	1300	1180	1080	980	880	840	740	680	🕒3.969秒									40	40	-	-	3 427
LXUWX-200	🕒7.578秒																							20	45	-	-	3 423
	2400	2300	2000	1900	1660	1480	1300	1180	1080	980	880	840	740	680	🕒3.969秒									40	40	-	-	3 427
LXUWX-400	🕒7.578秒																							20	90	-	-	3 427
	2500											🕒1.574秒												50	80	-	-	3 435
1250											🕒2.667秒												25	160	-	-		

選定
注意事項
スライダ
リニアサーボ
ケーブル型式
ストロークと可搬質量から選ぶ
スペック一覧
RCP6/
RCP6S
RCP3/4
RCP5
RCA
RCS4
RCS2
RCS3
ISB/
ISPB
SSPA
ISA/
ISPA
ISDB/
ISPDB
NSA
NS
IF

スライダータイプ

SSPA シリーズ



SSPA-SXM-200

3 441



SSPA-MXM-400

3 445



SSPA-LXM-750

3 449



ISA シリーズ



ISA/ISPA-WXM-600

3 455

ISA/ISPA-WXM-750

3 459

ISA/ISPA-WXMX-600

3 463

ISA/ISPA-WXMX-750

3 467



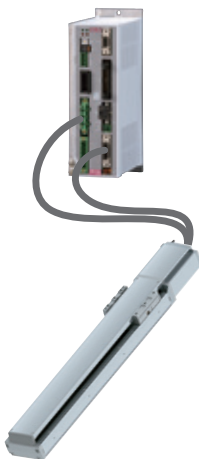
適応コントローラー

1軸

2軸以上

複雑な動作(プログラムタイプ)

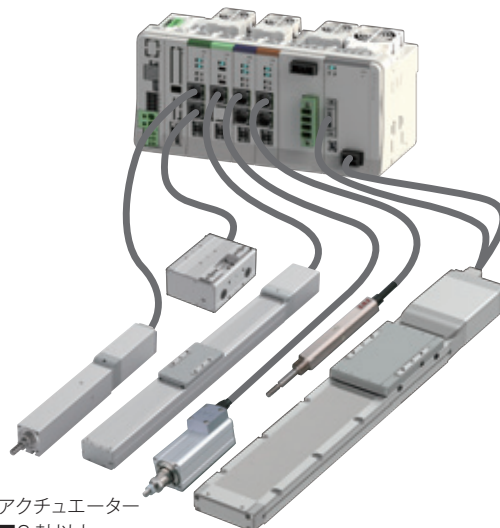
SCON コントローラー 8 215



アクチュエーター

■1軸

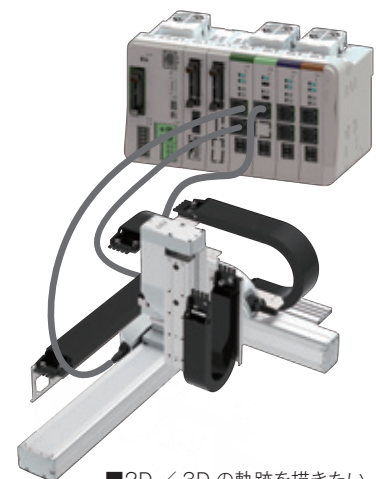
RCON コントローラー 8 45



アクチュエーター

■2軸以上

RSEL コントローラー 8 45



- 2D / 3D の軌跡を描きたい
- パレタイズ動作をさせたい
- 複数軸の動作を登録したい

表の見方と掲載ページ検索

1 ストローク

※帯の長さは、選択可能なストロークを表しています。
例) SXM-200は100~1100mmを選択可

2 最高速度(動作速度)

※ストロークにより、最高速度は異なります。
例) SXM-200のリード30mm、ストローク1050mmの場合、最高速度は730mm/s

3 サイクルタイム

※最長ストロークを、水平設置、最高速度、最高加減速度で動作させた場合の片道時間です。
※最大可搬での数値ではありません。

4 可搬質量

※加減速度、設置姿勢によって可搬質量は異なります。

シリーズ	タイプ	ストローク (mm) と最高速度 (mm/s)														リード (mm)	可搬質量 (kg)		標準価格	掲載ページ								
		※帯の長さ=ストローク ※帯の中の数字=ストローク別の最高速度															水平	垂直										
SSPA	SXM-200	100~600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	30	30	4	-	3 441
		1800	1680	1480	1320	1180	1060	960	870	790	730	670	1.84秒	20	45	6	-	3 441										
		600	560	490	440	390	350	320	290	260	240	220	5.159秒	10	90	12	-	3 441										
	MXM-400	2400	2150	1930	1740	1580	1440	1320	1210	1120	1030	960	890	830	1.777秒	40	45	6	-	3 445								
		1200	1070	960	870	790	720	660	600	560	510	480	440	410	3.345秒	20	90	12	-	3 445								
		600	530	480	430	390	360	330	300	280	250	240	220	200	6.653秒	10	120	25	-	3 445								
	LXM-750	2500	2320	1950	1660	1440	1250	1100	1.592秒	50	60	12	-	3 449														
		1250	1160	970	830	720	620	550	2.916秒	25	120	25	-	3 449														

シリーズ	タイプ	ストローク (mm) と最高速度 (mm/s)											リード (mm)	可搬質量 (kg)		標準価格	掲載ページ
		※帯の長さ=ストローク ※帯の中の数字=ストローク別の最高速度												水平	垂直		
ISA/ISPA	WXM-600	100~800	850	950	1050	1150	1250	1350	1450	1550	1650	1750	40	60	14	-	3 455
		2400	1840	1530	1290	1100	950	1.619秒	20	120	29	-	3 455				
		1200	920	765	645	550	475	2.932秒	10	150	60	-	3 455				
	WXM-750	2000	1840	1570	1360	1.25秒	50	60	14	-	3 459						
		1250	1090	920	785	680	2.133秒	25	120	29	-	3 459					

シリーズ	タイプ	ストローク (mm) と最高速度 (mm/s)																リード (mm)	可搬質量 (kg)		標準価格	掲載ページ	
		※帯の長さ=ストローク ※帯の中の数字=ストローク別の最高速度																	水平	垂直			
ISA/ISPA	WXXM-600	900~1200	1250	1350	1450	1550	1650	1750	1850	1950	2050	2150	2250	2350	2450	2550	2650	2750	40	60	-	-	3 463
		2400	2200	1965	1725	1530	1365	1225	1110	1005	915	840	770	710	695	4.156秒	20	120	-	-	3 463		
	WXXM-750	2000	1930	1740	1580	1440	1320	1210	1115	1035	2.883秒	50	60	-	-	3 467							
		1250	1200	1075	965	870	790	720	660	605	555	515	5.145秒	25	120	-	-	3 467					

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

ストロークと可搬質量から選ぶ

スペック一覧

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

スライダータイプ

ISDB/ISPDB シリーズ



バッテリーレス
アブソリュートエンコーダー

ISDB-S-60 3 473
ISDB-S-100 3 477

ISDB-M-100 3 481
ISDB-M-200 3 485
ISDB-M-400 3 489

ISDB-MX-200 3 493
ISDB-MX-400 3 497

ISDB-L-200 3 501
ISDB-L-400 3 505

ISDB-LX-200 3 509
ISDB-LX-400 3 513



適応コントローラー

1軸

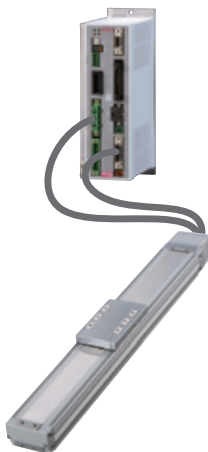
2軸以上

複雑な動作(プログラムタイプ)

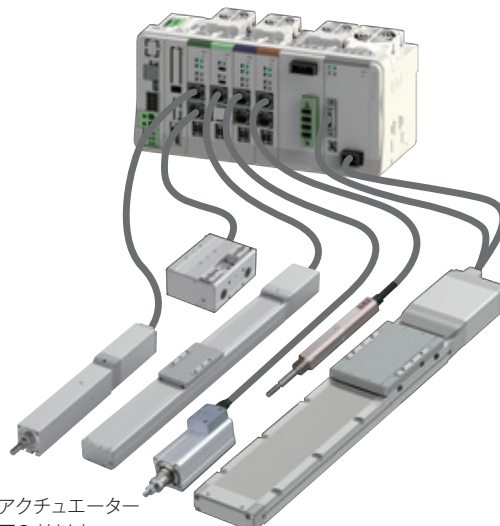
SCON コントローラー 8 215

RCON コントローラー 8 45

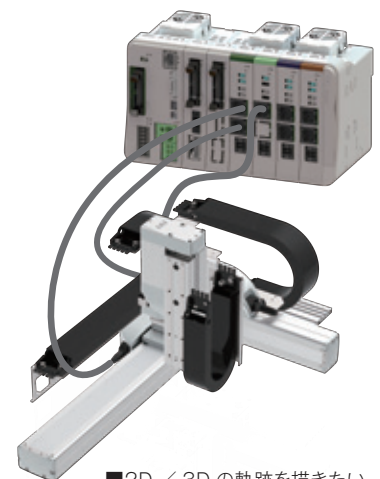
RSEL コントローラー 8 45



アクチュエーター
■1軸



アクチュエーター
■2軸以上



■2D / 3D の軌跡を描きたい
■パレット動作をさせたい
■複数軸の動作を登録したい

表の見方と掲載ページ検索

1 ストローク

※帯の長さは、選択可能なストロークを表しています。
例) S-60は100~800mmを選択可

2 最高速度(動作速度)

※ストロークにより、最高速度は異なります。
例) S-60のリード16mm、ストローク700mmの場合、最高速度は610mm/s

3 サイクルタイム

※最長ストロークを、水平設置、最高速度、最高加減速度で動作させた場合の片道時間です。
※最大可搬での数値ではありません。

4 可搬質量

※加減速度、設置姿勢によって可搬質量は異なります。

タイプ	ストローク (mm) と最高速度 (mm/s)																	リード (mm)	可搬質量 (kg)		標準価格	掲載ページ			
	※帯の長さ=ストローク ※帯の中の数字=ストローク別の最高速度																		水平	垂直					
	100~500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300						1350	1400	1450
S-60	960	920	795	690	610	540	480	🕒 1.85秒										16	13	3	-	3 473			
	480	460	400	345	305	270	240	🕒 3.492秒										8	27	6					
	240	230	200	170	150	135	120	🕒 6.781秒										4	55	14					
S-100	1075~2000	1825	1590	1400	1240	1105	🕒 0.941秒										36	10	2	-	3 477				
M-100	1800	1630	1440	1280	1150	1035	935	850	780	715	660	🕒 1.866秒						30	15	2	-	3 481			
	1200	1085	960	855	765	690	625	570	520	475	440	🕒 2.679秒						20	23	4					
	600	545	480	430	380	345	310	285	260	240	220	🕒 2.679秒						10	45	10					
	300	270	240	215	190	170	155	140	130	120	110	🕒 10.129秒						5	85	20					
M-200	1800	1630	1440	1280	1150	1035	935	850	780	715	660	🕒 1.866秒						30	30	6	-	3 485			
	1200	1085	960	855	765	690	625	570	520	475	440	🕒 2.679秒						20	45	10					
	600	545	480	430	380	345	310	285	260	240	220	🕒 5.159秒						10	90	20					
	300	270	240	215	190	170	155	140	130	120	110	🕒 10.129秒						5	110	40					
M-400	980~2000	2145	1920	1730	1570	1430	1305	1195	1105	🕒 1.213秒							48	20	6	-	3 489				
L-200	1800	1700	1540	1410	1290	1185	1095	1015	940	875	815	🕒 1.807秒						40	15	2.5	-	3 501			
	1200	1165	1045	940	850	770	705	645	595	545	505	470	440	410	🕒 3.346秒								20	45	9
	600	585	520	470	425	385	350	320	295	275	255	235	220	205	🕒 6.473秒								10	90	20
L-400	1800	1700	1540	1410	1290	1185	1095	1015	940	875	815	🕒 1.807秒						40	40	8	-	3 505			
	1200	1165	1045	940	850	770	705	645	595	545	505	470	440	410	🕒 3.346秒								20	90	20
	600	585	520	470	425	385	350	320	295	275	255	235	220	205	🕒 6.532秒								10	120	40

タイプ	ストローク (mm) と最高速度 (mm/s)																	リード (mm)	可搬質量 (kg)		標準価格	掲載ページ			
	※帯の長さ=ストローク ※帯の中の数字=ストローク別の最高速度																		水平	垂直					
	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600						1650	1700	1800
MX-200	1800	1650	1500	1425	1200	1050	🕒 1.917秒										30	30	-	-	3 493				
	1200	1100	1000	950	800	700	🕒 2.589秒										20	45	-						
MX-400	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	1990	1860	1745	1640	1540	1450	🕒 1.598秒			48	20	-	-	3 497
LX-200	1800	1660	🕒 1.513秒										40	15	-	-	3 509								
	1200	1150	1000	950	830	🕒 2.264秒												20	45	-					
LX-400	1800	1660	🕒 1.513秒										40	40	-	-	3 513								
	1200	1150	1000	950	830	🕒 2.264秒												20	90	-					

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

ストロークと可搬質量から選ぶ

スペック一覧

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

NSA シリーズ



バッテリーレス
アブソリュートエンコーダー



適応コントローラー

1軸

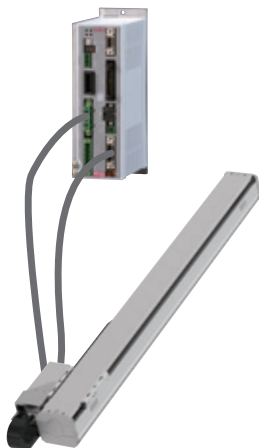
2軸以上

複雑な動作(プログラムタイプ)

SCON コントローラー 8 215

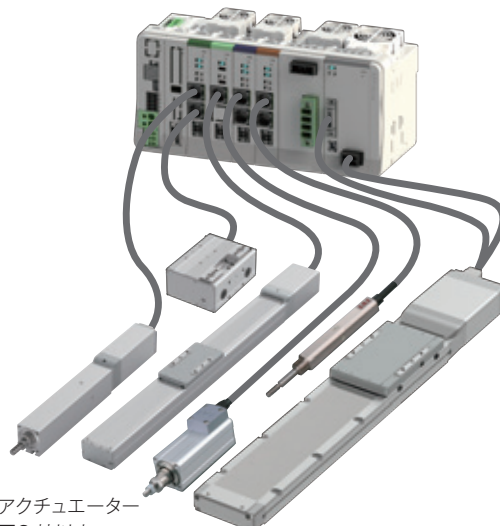
RCON コントローラー 8 45

RSEL コントローラー 8 45



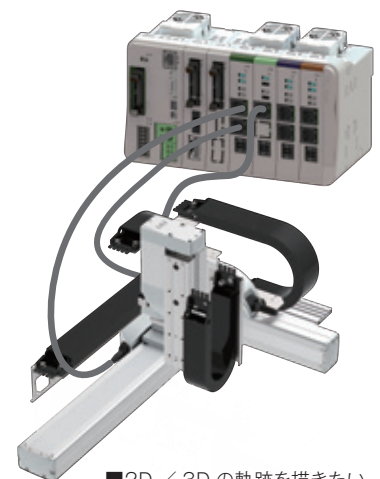
アクチュエーター

■1軸



アクチュエーター

■2軸以上



- 2D / 3D の軌跡を描きたい
- パレタイズ動作をさせたい
- 複数軸の動作を登録したい

表の見方と掲載ページ検索

1 ストローク

※帯の長さは、選択可能なストロークを表しています。
例) MXMSは550～1500mmを選択可

2 最高速度(動作速度)

3 サイクルタイム

※最長ストロークを、水平設置、最高速度、最高加減速度で動作させた場合の片道時間です。
※最大可搬での数値ではありません。

4 可搬質量

※加減速度、設置姿勢によって可搬質量は異なります。

タイプ	ストローク (mm) と最高速度 (mm/s)														リード (mm)	可搬質量 (kg)		標準価格	掲載ページ				
	※帯の長さ=ストローク ※帯の中の数字=ストローク別の最高速度															水平	垂直						
	300~500	550	600	650~1500	1550~1800	1850~2250	2300	2400	2500	2600	2650	2700	2800	2900	3000	3100	3200	3300					
MXMS	1800				🕒 1.5秒														30	20	-	-	3 519
	1200				🕒 1.843秒															20	35		
MXMM	1800				🕒 1.305秒														30	20	-	-	3 525
	1200				🕒 1.564秒															20	35		
LXMS	2400				🕒 1.362秒														40	40	-	-	3 531
	1300				🕒 2秒															20	80		
LXMM	2400				🕒 1.362秒														40	40	-	-	3 537
	1300				🕒 2秒															20	80		
LXMS	2400				🕒 1.705秒														40	40	-	-	3 543
	1300				🕒 2.607秒															20	80		
LXMM	2400				🕒 1.580秒														40	40	-	-	3 549
	1300				🕒 2.376秒															20	80		
WXMS	2500				🕒 1.325秒														50	60	-	-	3 555
	1300				🕒 2.026秒															25	120		
WXMM	2500				🕒 1.325秒														50	60	-	-	3 561
	1300				🕒 2.026秒															25	120		
WXMS	2500				🕒 1.636秒														50	60	-	-	3 567
	1300				🕒 2.595秒															25	120		
WXMM	2500				🕒 1.496秒														50	60	-	-	3 573
	1300				🕒 2.326秒															25	120		

- 選定
- 注意事項
- スライダー
- リニアサーボ
- ケーブル型式
- ストロークと可搬質量から選ぶ
- スペック一覧
- RCP6/
RCP6S
- RCP3/4
RCP5
- RCA
- RCS4
- RCS2
- RCS3
- ISB/
ISPB
- SSPA
- ISA/
ISPA
- ISDB/
ISPDB
- NSA
- NS
- IF

スライダタイプ

NS シリーズ

200V
ACサーボ
モーター

NS-SXMSA	3 581	NS-SXMMA	3 585
NS-SZMSA	3 589	NS-SZMMA	3 593
NS-MXMSA	3 597	NS-MXMMA	3 601
NS-MXMXSA	3 605	NS-MZMMA	3 613
NS-MZMSA	3 609		



NS-LXMSA	3 617	IF-SA-60	3 639
NS-LXMMA	3 625	IF-SA-100	3 643
NS-LZMSA	3 629	IF-MA-200	3 647
		IF-MA-400	3 651

ベルト
タイプ
200V
ACサーボ
モーターストローク
と可搬質量
から選ぶスペック
一覧RCP6/
RCP6SRCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPAISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

適応コントローラー

1軸

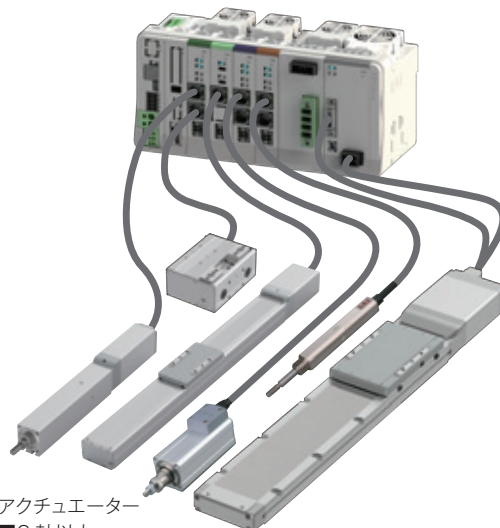
2軸以上

複雑な動作(プログラムタイプ)

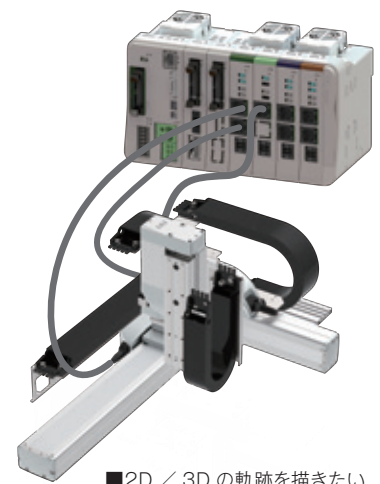
SCON コントローラー 8 215

アクチュエーター
■1軸

RCON コントローラー 8 45

アクチュエーター
■2軸以上

RSEL コントローラー 8 45



- 2D / 3Dの軌跡を描きたい
- パレタイズ動作をさせたい
- 複数軸の動作を登録したい

表の見方と掲載ページ検索

1 ストローク

※帯の長さは、選択可能なストロークを表しています。
例) SXMMAは400~800mmを選択可

2 最高速度(動作速度)

※〈 〉内は垂直使用の場合です。

3 サイクルタイム

※最長ストロークを、水平設置、最高速度、最高加減速度で動作させた場合の片道時間です。
※最大可搬での数値ではありません。

4 可搬質量

※加減速度、設置姿勢によって可搬質量は異なります。

シリーズ	タイプ	ストローク (mm) と最高速度 (mm/s)															リード (mm)	可搬質量 (kg)		標準価格	掲載ページ			
		100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1200~1500	1600~2000	2100	2200	2300		2400	2500			2600~3000	水平	垂直
NS	SXMSA						720													12	15	-	-	3 581
	SXMMA						720													12	15	-	-	3 585
	SZMSA						〈600〉													12	-	3	-	3 589
	SZMMA						〈600〉													12	-	3	-	3 593
	MXMSA										1800									30	25	-	-	3 597
											1200									20	40	-	-	3 597
	MXMMA										1800									30	25	-	-	3 601
											1200									20	40	-	-	3 601
	MXMXSA																			30	25	-	-	3 605
																				20	40	-	-	3 605
	MZMSA							〈1000〉												20	-	6	-	3 609
	MZMMA							〈1000〉												20	-	6	-	3 613
LXMSA																			40	40	-	-	3 617	
																			20	80	-	-	3 617	
LXMMA																			40	40	-	-	3 621	
																			20	80	-	-	3 621	
LXMXSA																			40	40	-	-	3 625	
																			20	80	-	-	3 625	
LZMSA							〈1000〉												20	-	16	-	3 629	
LZMMA							〈1000〉												20	-	16	-	3 633	
IF	SA-60																		タイミング	5	-	-	3 639	
	SA-100																		ベルト	10	-	-	3 643	
	MA-200																		リード	20	-	-	3 647	
	MA-400																		35相当	40	-	-	3 651	

※〈 〉内は垂直使用の場合です。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

ストロークと可搬質量から選ぶ

スペック一覧

RCP6/RCP6S

RCP3/4 RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/ISPB

SSPA

ISA/ISPA

ISDB/ISDPB

NSA

NS

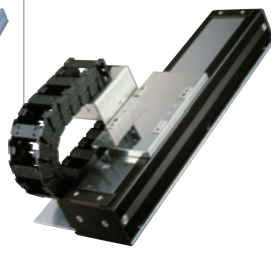
IF

リニアサーボタイプ

LSA/LSAS シリーズ

簡易防塵

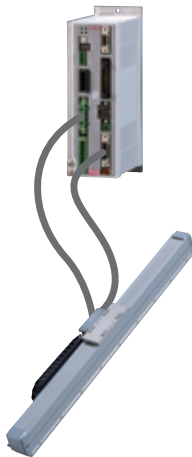
LSA-S6SS	3 667	LSA-S6SM	3 671	LSAS-N10SS	3 707	LSAS-N15SS	3 715	LSA-W21SS	3 731
LSA-S8SS	3 675	LSA-S8SM	3 679	LSAS-N10SM	3 711	LSAS-N15SM	3 719	LSA-W21SM	3 733
LSA-S8HS	3 683	LSA-S8HM	3 687			LSAS-N15HS	3 723	LSA-W21HS	3 735
LSA-S10SS	3 691	LSA-S10SM	3 695			LSAS-N15HM	3 727	LSA-W21HM	3 737
LSA-S10HS	3 699	LSA-S10HM	3 703						



適応コントローラー

1軸

SCON コントローラー 8 215

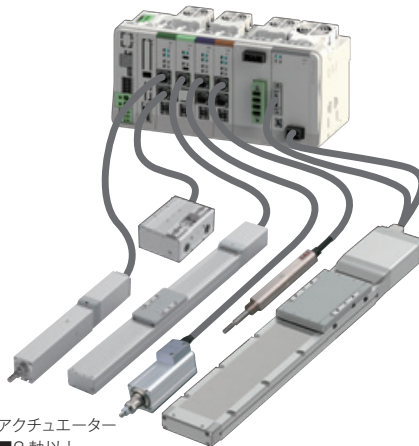


アクチュエーター

■1軸

2軸以上

RCON コントローラー 8 45



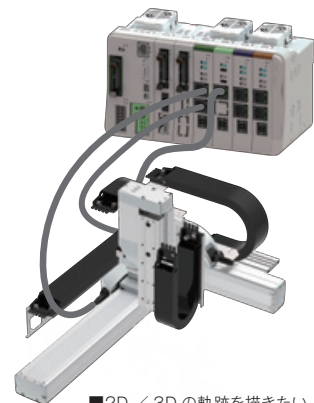
アクチュエーター

■2軸以上

LSA-W21HS/W21HMは、Rユニット(RCON/RSEL)に接続できません。
適応コントローラーの詳細は、各アクチュエーターページをご確認ください。

複雑な動作(プログラムタイプ)

RSEL コントローラー 8 45



- 2D / 3Dの軌跡を描きたい
- パレタイズ動作をさせたい
- 複数軸の動作を登録したい

表の見方と掲載ページ検索

1 ストローク

※帯の長さは、選択可能なストロークを表しています。
例) S6SSは48~1248mmを選択可

2 最高速度(動作速度)

3 サイクルタイム

※最長ストロークを、水平設置、最高速度、最高加減速度で動作させた場合の片道時間です。
※最大可搬での数値ではありません。

4 可搬質量

※加減速度、設置姿勢によって可搬質量は異なります。

タイプ	ストローク (mm) と最高速度 (mm/s)																			定格 推力 (N)	可搬質量 (kg)		標準価格	掲 載 ペー ジ
	※帯の長さ=ストローク ※帯の中の数字=ストローク別の最高速度																				水平 ↔	垂直 ↑↓		
	40	50	100	200~400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900					
S6SS	2500																			15	3	-	-	3 667
S6SM	2500																					-	-	3 671
S8SS	2500																			25	5	-	-	3 675
S8SM	2500																					-	-	3 679
S8HS	2500																			35	7	-	-	3 683
S8HM	2500																					-	-	3 687
S10SS	2500																			65	15	-	-	3 691
S10SM	2500																					-	-	3 695
S10HS	2500																			80	20	-	-	3 699
S10HM	2500																					-	-	3 703

タイプ	ストローク (mm) と最高速度 (mm/s)															定格 推力 (N)	可搬質量 (kg)		標準価格	掲 載 ペー ジ
	※帯の長さ=ストローク ※帯の中の数字=ストローク別の最高速度																水平 ↔	垂直 ↑↓		
	100	200~400	500	600	700	800	900	1000	1100~3500	3600	3700	3800	3900	4000	4100					
N10SS	2500															54	15	-	-	3 707
N10SM	2500																	-	-	3 711
N15SS	2500															86	20	-	-	3 715
N15SM	2500																	-	-	3 719
N15HS	2500															125	30	-	-	3 723
N15HM	2500																	-	-	3 727
W21SS	2500															200	60	-	-	3 731
W21SM	2500																	-	-	3 733
W21HS	2500															400	120	-	-	3 735
W21HM	2500																	-	-	3 737

選定
注意事項
スライダ
リニアサーボ
ケーブル型式
ケーブル型式
ストロークと可搬質量から選ぶ
スペック一覧
LSA
LSAS



アイエイアイ
総合カタログ

2021

3

注意事項





機種を選定および当該製品のご使用前に、この「安全上のご注意」をよくお読みの上、正しくお使いください。

以下に示す注意事項は、製品を安全に正しくお使いいただき、

お客様や他の人々への危害や財産の損害を未然に防止するためのものです。

JIS B 8433 (産業用ロボットのための安全要求事項)の安全規則とあわせて必ずお守りください。

指示事項は危険度、障害度により「危険」、「警告」、「注意」、「お願い」に区分けしています。

 危険	取扱いを誤ると、死亡または重傷に至る危険が差し迫って生じると想定される内容です。
 警告	取扱いを誤ると、死亡または重傷に至る可能性が想定される内容です。
 注意	取扱いを誤ると、障害または物的損害の可能性が想定される内容です。
 お願い	傷害の可能性はないが、当該製品を適切に使用するために守っていただきたい内容です。

当該製品は、一般産業機械用部品として、設計、製造されたものです。

機器の選定および取扱いにあたっては、システム設計者または担当者など十分な知識と経験を持った人が必ず「カタログ」、「取扱説明書」を（特にその中の「安全ガイド」を）読んだ後に取扱ってください。取扱いを誤ると危険です。

取扱説明書は本体、コントローラーなどの全ての機器の取扱説明書を読んでください。

当該製品とお客様のシステムとの適合性はお客様の方で検証と判断を行った上で、お客様の責任によるご使用をお願いします。

「カタログ」、「取扱説明書」などをお読みになった後は、当該製品をお使いになる方がいつでも読むことができる場所に、必ず保管してください。

「カタログ」、「取扱説明書」などは、お使いになっている当該製品を譲渡されたり貸与される場合には、必ず新しく所有者となられる方が安全で正しい使い方を知るために製品本体の目立つところに添付してください。この「注意事項」に掲載しています危険・警告・注意はすべての場合を網羅していません。特に個別の内容は、その機器の「カタログ」「取扱説明書」をよく読んで安全で正しい取り扱いを行ってください。

危険

全般

- 下記の用途に使用しないでください。
 1. 人命および身体の維持、管理などに関わる医療器具
 2. 人の移動や搬送を目的とする機構、機械装置
 3. 機械装置の重要保安部品

当該製品は高度な安全性を必要とする用途に向けて企画、設計されていません。人命を保証できません。また、保証の範囲は納入する当該製品だけです。

設置

- 発火物、引火物、爆発物などの危険物が存在する場所では使用しないでください。発火、引火、爆発の恐れがあります。動作中または動作できる状態のときはロボットの可動範囲に立ち入ることができない様な安全対策（安全防護柵など）を施してください。動作中のロボットに接触すると死亡または重傷を負うことがあります。
- 製品を取り付ける際には、必ず確実な保持、固定（ワークを含む）を行ってください。製品の転倒、落下、異常動作などによって、ケガをしたり、製品・ワークなどを破損する恐れがあります。
- 本体、コントローラーに水滴、油滴などがかかる場所での使用は避けてください。
- 製品のケーブルの長さを延長または短縮するために、ケーブルの切断、再接続は絶対に行わないでください。火災の恐れがあります。

運転

- 製品の動作中または動作できる状態のときは、機械の可動範囲に立ち入らないでください。アクチュエーターが不意に動くなどして、ケガをする恐れがあります。
- ペースメーカーなどの医療機器を装着された方は、影響を受ける場合がありますので、本製品および配線には近づかないようにしてください。製品内の強力なマグネットの磁気により、ペースメーカーが誤作動を起こす恐れがあります。
- 防滴仕様以外の製品に水をかけないでください。水をかけたり、洗浄したり、水中で使用すると、異常動作によるケガ、感電、火災などの原因になります。

保守、点検、修理

- 製品は絶対に改造しないでください。異常動作によるケガ、感電、火災などの原因になります。
- 製品の基本構造や性能・機能に関わる不適切な分解組立は行わないでください。ケガ、感電、火災などの原因になります。

警告

全般

- 製品の仕様範囲外では使用しないでください。仕様範囲外で使用されると、製品の故障、機能停止や破損の原因となります。また著しい寿命の低下を招きます。特に、最大積載重量や最大速度・加減速度は守ってください。

設置

- 非常停止、停電などシステムの異常時に、機械が停止する場合、装置の破損・人身事故などが発生しないよう、安全回路あるいは装置の設計をしてください。
- 感電防止、静電気帯電の防止、耐ノイズ性能の向上および不要な電磁放射の抑制のため、アクチュエーター、コントローラーは必ず、D種接地工事(旧第3種接地工事、接地抵抗 100 Ω以下) をしてください。漏電した場合、感電や誤作動の恐れがあります。
- 製品に電気を供給する前および動作させる前には、必ず機器の動作範囲の安全確認を行ってください。不用意に電気を供給すると、感電したり、可動部との接触によりケガをする恐れがあります。
- 製品の配線は「取扱説明書」を確認しながら誤配線がないように行ってください。ケーブル、コネクターの接続は、抜けゆるみのないように確実に行ってください。製品の異常動作、火災の原因になります。

運転

- 電源を入れた状態で、端子台、各種設定スイッチなどに触れないでください。感電や異常動作の恐れがあります。
- 製品の可動部を手で動かすとき(手動位置合わせなど)はサーボオフ(ティーチングツール使用で)していることを確認してから行ってください。ケガの原因になります。
- ケーブルは傷をつけないでください。ケーブルに傷をつけたり、無理に曲げたり、引張ったり、巻き付けたり、重いものを載せたり、挟み込んだりすると、漏電や導通不良による火災や感電、異常動作などの原因になります。
- 停電したときは電源を切ってください。停電復旧時に製品が突然動き出し、ケガ、製品破損の原因になります。その際、ワークなどが落下しない対策を施してください。
- 製品に異常な発熱、発煙、異臭が生じた場合は、ただちに電源を切ってください。そのまま使用すると製品の破損や火災の恐れがあります。
- 異音が発生したり振動が非常に高くなった場合は、ただちに運転を停止してください。そのまま使用すると製品の破損、損傷による異常動作の原因になります。
- 製品の保護装置(アラーム) がはたらいた場合は、ただちに電源を切ってください。製品の異常動作によるケガ、製品の破損、損傷の恐れがあります。電源を切った後、原因を調べ、その原因を取り除き、電源を再投入してください。
- 電源を入れても製品のLED が点灯しないときはただちに電源を切ってください。
- 製品の上に乗ったり、足場にしたり、物を置かないでください。転倒事故、製品の転倒、落下によるケガ、製品の破損、損傷による誤作動、異常動作などの原因となります。
- モーター出力、最大速度・加減速度、エンコーダーパルスなどに係るパラメーターを変更して使用しないでください。アクチュエーター構成部品の破損の原因になります。

保守、点検、修理

- 製品に関わる保守点検、整備または交換などの各種作業は、必ず電気の供給を完全に遮断してから行ってください。なお、この時以下の事項を守ってください。
 1. 作業中、第三者が不用意に電源を入れないよう「作業中、電源投入禁止」などの表示を見やすい場所に掲げてください。
 2. 複数の作業者が保守点検を行う場合は、主と従の関係を明確にし、電源の入り切り、軸の移動は必ず声をかけて安全を確認してから行ってください。

廃棄

- 製品は火中に投じないでください。製品が破裂したり、有毒ガスが発生する恐れがあります。

注意事項

⚠ 注意

設置

- 大きな熱源からの放射熱があたる場所や、周囲温度が 0 ~ 40° C の範囲を超える場所での使用は行わないでください。製品寿命低下の原因となります。
- 直射日光(紫外線)があたる場所、塩分のある場所、多湿状態の場所、有機溶剤、リン酸エステル系作動油が含まれている雰囲気中で、使用しないでください。
短期間で機能が喪失したり、急激な性能低下もしくは寿命の低下を招きます。
また製品の異常動作の恐れがあります。
- 腐食ガス(硫酸や塩酸など)などの雰囲気で使用しないでください。錆の発生による強度劣化の恐れがあります。
- 以下の場所を使用する際は、遮蔽対策を十分行ってください。対策を行わない場合は、誤作動を起こす恐れがあります。
 1. 大電流や高磁界が発生している場所
 2. 溶接作業などアーク放電の生じる場所
 3. 静電気などによるノイズが発生する場所
 4. 放射線により被爆する可能性がある場所
- 本体およびコントローラーは、ちり、ほこりの少ない場所、鉄粉のない場所に設置してください。ちり、ほこりの多い場所、鉄粉のある場所に設置した場合には、誤作動を起こす恐れがあります。
- 大きな振動や衝撃が伝わる場所 (4.9m/s² 以上) に設置しないでください。大きな振動や衝撃が伝わると誤作動を起こす恐れがあります。
- 運転中になにか危険なことがあったとき直ちに非常停止が掛けられる位置に非常停止装置を設けてください。ケガの原因になります。
- 製品の取付けには、保守作業のスペース確保をお願いします。
スペースが確保されないと、日常点検やメンテナンスなどができなくなり、装置の停止、製品の破損や作業中のケガにつながります。
- 製品の運搬、取付時は、リフトや支持具で確実に支えたり、複数の人により行うなど、人身の安全を確保して十分に注意して行ってください。
- クレーンなどを使用する場合は、クレーンなどの定格荷重を超える荷物は絶対に吊らないでください。
- 荷物にふさわしい吊具を使用してください。吊具の切断荷重などに安全を見込んでください。
また、吊具に損傷がないか確認してください。
- 設置のとき、製品の可動部、ケーブルを持たないでください。ケガの原因になります。
- アクチュエーター、コントローラー間のケーブルは、必ず弊社の純正部品を使用してください。
なお、アクチュエーター、コントローラー、ティーチングツールなど各構成部品は弊社の純正部品の組合せで使用してください。
- ブレーキ機構は、垂直軸電源オフ時のスライダ、ロッドなどの落下防止用です。
安全ブレーキなど(制動用ブレーキ)に使用しないでください。
- 据付・調整などの作業を行う場合は、不意に電源などが入らないよう「作業中、電源投入禁止」などの表示をしてください。
不意に電源などが入ると感電や突然のアクチュエーターの動作によりケガをする恐れがあります。

運転

- 電源を投入するときは上位の機器から順に投入してください。製品が急に起動し、ケガ、製品破損の原因になります。
- 製品の開口部に指や物を入れしないでください。火災、感電、ケガの原因になります。
- 製品の1メートル以内に磁気カードなどの磁気媒体を近づけないでください。
マグネットの磁気により磁気カード内のデータが破壊される恐れがあります。

保守、点検、修理

- アクチュエーターのグリースを塗布するときは保護メガネを使用してください。
グリースが飛び、目に入ると目の炎症をおこします。
- 万が一、グリースが目に入った場合は、直ちに専門医の適切な処置を受けてください。
- バッテリー交換などのため電源を切り、内部を開けたときは、電源を切った直後(30秒以内)は製品のコンデンサー接続端子に触れないでください。
残留電圧により感電の原因になります。
- 絶縁抵抗試験を行うときは端子に触れないでください。感電の原因になります。
(ただし、DC電源を使用する製品は絶縁耐圧試験を行わないでください。)

⚠ お願い

全般

- 「カタログ」、「取扱説明書」などに記載のない条件や環境での使用、および航空施設、燃焼装置、娯楽機械、クリーンルーム内、安全機器、その他人命や財産に大きな影響が予測されるなど、特に安全性が要求される用途への使用をご検討の場合は、定格、性能に対し余裕を持った使い方やフェイルセーフなどの安全対策に十分な配慮をしてください。なお必ず営業担当までご相談ください。

! お願い

設置

- コントローラーの周辺には通風を妨げる障害物を置かないでください。コントローラー破損の原因になります。
- 製品を垂直に取り付けて使用する場合は、必ずブレーキ付きを使用してください。
- 機械装置などの動作部分は、人体が直接触れることがないように防護カバーなどで隔離してください。
- 停電時にワークが落下するような制御を構成しないでください。機械装置の停電時や非常停止時における、スライダやロッド、ワークなどの落下防止制御を構成してください。
- スライダ、テーブルなどの直進精度を上げ、ボールねじおよびリニアガイドの滑らかな運動を確保するために下記の事項に注意してください。
 1. 本体の取付面は平面度 0.05 mm以内に仕上げてください。
 2. アクチュエーターの剛性を得るために、設置取り付け面を十分とってください。
- アクチュエーター / コントローラーの設置にあたっては次の条件を満たす環境としてください。
 - ・ 直射日光があたらないこと。
 - ・ 熱処理炉など、大きな熱源からの放射熱が機械本体に加わらないこと。
 - ・ 周囲温度は 0 ~ 40°C。
 - ・ 湿度 85%以下、結露のないこと。
 - ・ 腐食性ガス、可燃性ガスのないこと。
 - ・ 通常の組立作業環境であり、ちり、ほこりが多くないこと。(防塵・防滴仕様を除く。)
 - ・ オイルミスト、切削液がかからないこと。
 - ・ 甚だしい電磁波、紫外線、放射線がないこと。
 - ・ 本製品は耐薬品性の考慮はされておりません。
 一般には作業者が保護具または保護着なしで作業できる環境です。
- 製品に貼付されている製造番号シールをはがさないでください。お問合わせいただく際の重要な情報になります。

保管

- 長期保管・保存では結露の発生がないようにしてください。結露により錆が発生し動作異常を起こす原因になります。
- 保管・保存温度は短期間なら 60° Cまで耐えますが、1ヶ月以上の保管・保存の場合は 50° Cまでとってください。グリース成分の変化による動作異常や、製品の低寿命化を招く恐れがあります。
- 保管・保存時は、水平平置きとしてください。梱包状態で保管する場合、姿勢表示のある場合は従ってください。製品が変形する恐れがあります。

設置・運転・保守

- 製品を扱う場合は、必要に応じて保護手袋、保護メガネ、安全靴などを着用して安全を確保してください。
- 保守のとき、ボールねじ用グリースは指定のグリースを使用してください。特に、フッ素系グリースとリチウム系グリースが混ざるとグリース機能の低下を招き、機械に損傷を与えます。
- アクチュエーターの機能を十分に発揮させるためには、潤滑が必要となります。潤滑が不足すると転がり部の摩耗が増加したり、早期破損の原因となりますので、以下の給油時期の目安を基に、定期的に給油を行ってください。

グリース給油時期の目安

 - ・ 稼働状況は 1日 8 時間の場合です。
 - ・ 昼夜連続運転など、稼働率の高い場合は状況に応じ短縮してください。
 - ・ 走行距離か月数のいずれか先に達した方を優先してください。

使用速度 (mm/sec)	給油時期	
	走行距離	月数
0を超え750以下	625km	6ヶ月
750を超え1500以下	1,250km	
1500を超え2500以下	2,500km	

(注) アクチュエーターによっては、上の表の値が異なります。取扱説明書をご確認ください。

保証

- 保証期間は、以下のいずれか先に達した期間内といたします。
 - ・ 弊社出荷後 18 ヶ月
 - ・ ご指定場所に納入後 12 ヶ月
 - ・ 稼働 2500 時間
 上記期間中に適正な使用状況のもとに発生した故障で、かつ明らかに弊社の責任により故障を生じた場合は無料で修理を行います。ただし、カタログ・取扱説明書に記載されている以外の条件及び環境でのご使用に関しましては保証範囲から除外させていただきます。また保証は弊社納入単体の保証を意味するもので、納入品の故障により誘発される損害は、保証の対象から除かせて頂きます。修理は引取修理対応といたします。詳細につきましては、取扱説明書をご確認ください。

廃棄

- 製品が使用不能、または不要になった場合は、産業廃棄物として適切な廃棄処置を行ってください。
- コントローラーにはバッテリーを使用している製品もありますので、廃棄する際にはバッテリーを取り外してください。処置については、営業担当にお問合わせください。

その他

- 「安全上のご注意」全般についてお守りいただけない場合は、弊社は一切の責任を負いません。
- 製品に関しての、お問合わせあるいは修理依頼は、営業担当までご連絡をお願いいたします。

製品取扱い上の注意点 [全機種共通]

目次

1. 速度	3-47
2. 加速度／減速度	3-47
3. デューティー比	3-48
4. すべりネジ仕様の製品について	3-48
5. 原点	3-48
6. エンコーダの種類	3-48
7. エンコーダパルス数	3-49
8. モーター	3-49
9. 取付け姿勢	3-49
10. 繰返し位置決め精度／ロストモーション	3-50
11. 静的許容モーメント／動的許容モーメント	3-50
12. 張出し負荷長	3-50
13. 寿命	3-51
14. 本体精度	3-51
15. ロッドタイプ(ロッド先端振れ)	3-51
16. 垂直設置での使用について	3-51
17. アクチュエーターケーブル／モーター・エンコーダケーブル	3-52
18. 防滴仕様のアクチュエーターについて	3-52
19. 海外規格への対応について	3-52

1. 速度

速度は、アクチュエーターのスライダ(またはロッド、アーム、出力軸)を移動させるときの設定速度です。スライダは停止状態から加速して、設定速度に到達するとその速度で移動を継続し、目標位置(指定されたポジション)の手前で減速して停止します。

ご注意ください

- パルスモーター搭載機種(RCP6、RCP5、RCP4、RCP3、RCP2、TTA)は、搬送物の質量によって最高速度が変化します。機種選定の際は、「速度と可搬質量の相関図」(各機種掲載ページに掲載)をご参照ください。
- ストロークの短い軸や、ストロークの長い軸でも移動する距離が短い場合は、設定速度まで到達しない場合があります。
- ストロークが長くなると危険回転速度の関係から最高速度が低下します。詳細は各機種の掲載ページの「ストロークと最高速度」の表をご覧ください。
- RCP5ベルトタイプは、低速で動作すると振動や共振が発生する場合がありますので、100mm/sec以上でご使用ください。
- ポジションコントローラ(PCON-□/ACON-□/SCON-□/DCON-□/RCON/RCP6S)は最低速度がアクチュエーター毎に設定されています。詳細は、各コントローラの取扱説明書をご覧ください。
- 移動時間を計算する場合は、設定速度の移動の時間だけでなく、加速・減速・収束の時間も考慮する必要があります。詳細な移動時間はサイクルタイム計算ソフトを使用することで算出可能です。(サイクルタイム計算ソフトのダウンロードはこちらから→<http://www.iai-robot.co.jp/knowledge/index.html>)

2. 加速度／減速度

加速度は、停止状態から設定速度へ到達するまでの速度の変化率です。減速度は、設定速度から停止するまでの速度の変化率です。両方ともプログラム上では「G」で指定します(1G≒9807mm/s²)。

※ロータリーは1G≒9807度/s²

ご注意ください

- 加速(減速)度は、数字を大きくすると急加速(急減速)となり移動時間は短縮しますが、可搬重量に合った加減速度以下でご使用ください。
- 定格加速(減速)度は各機種の掲載ページをご覧ください。

3. デューティー比

デューティー比とはアクチュエーター稼働率(1サイクル中のアクチュエーターが動作している時間)を表します。アクチュエーターにかかる負荷、速度、加速度に対してデューティー比が高すぎると、過負荷エラーが発生する場合があります。条件に応じたデューティー比の範囲内でご使用ください。

$$\text{デューティー比} = \frac{\text{運転時間}}{\text{運転時間} + \text{停止時間}} \%$$

〈パルスモーター〉

パルスモーターを使用したアクチュエーターに関しては、100%のデューティー比で動作可能です。

対象機種: EC※1、RCP2、RCP3、RCP4、RCP5、RCP6※1、WU、TTA、IXP

※1: RCP6S、EC一部機種はモーターの発熱を抑えるため、デューティー比に制限を設けています。詳しくは1-280ページをご参照ください。

〈サーボモーター〉

サーボモーターを使用したアクチュエーターに関しては、動作条件によってデューティー比が制限されます。サーボモーターにおけるデューティー算出方法は1-282ページをご参照ください。

4. すべりネジ仕様の製品について

すべりネジタイプのアクチュエーター(RCP3-SA2□□/RA2□□、RCA2-□□3NA/□□4NA、RCDシリーズ)をご使用になる場合は、以下の点についてご注意ください。

ご注意ください

- 動作頻度の少ない用途に適しています。(目安として10秒に1回の動作で24時間稼働、年240日稼働の場合寿命は約5年となります)
- 搬送重量、必要負荷の少ない用途に適しています。(1kg以下)
- ±0.05mm未満の繰返し位置決め精度を必要としない用途にお使いください。
- メンテナンスしやすい場所に設置してください。

5. 原点

原点はアクチュエーターが位置決めを行う際の座標の基準点です。原点がずれると移動する位置も同じ分だけずれますのでご注意ください。

ご注意ください

- ①原点復帰動作中は、可動部がメカエンド部まで移動してから反転しますので、周囲との干渉にご注意ください。
- ②原点は標準がモーター側(グリッパは開側、ロータリーは出力軸を上から見て左回転側)です。オプションで原点を逆(反モーター側)にすることが可能ですが、納品後に原点方向を変更する場合は弊社に返却して頂き調整が必要なケースもございますのでご注意ください。
- ③オプションで原点逆仕様(記号NM)が設定されていない機種は原点逆仕様ができませぬのでご注意ください。
- ④原点復帰動作はメカエンドを基準として原点を決めています。このため原点復帰動作中に外的要因で動作できなくなった場合、メカエンドから阻害された距離だけずれる可能性があります。

6. エンコーダの種類

アクチュエーターに搭載されるエンコーダは、以下の4種類があります。

- インクリメンタルタイプ 原点位置データを保持しないため、電源投入毎に原点復帰動作が必要なタイプです。
- アブソリュートタイプ 電源を落としても原点位置データをバッテリーで保持していますので、電源投入時に原点復帰をしなくても動作が可能ですが、データ保持用のバッテリーが切れると動作ができなくなりますので注意が必要です。バッテリー寿命の目安については1-235(メンテナンス部品リスト_交換用バッテリー)をご確認ください。
- 擬似アブソリュートタイプ 電源投入時に約16mmの範囲で移動しその場から動作が可能。位置データを電源オフ時は保持しないため、アブソバッテリーは不要です。
- バッテリーレスアブソリュートタイプ 電源を落としてもバッテリーレスアブソリュートエンコーダ(特許取得済)が原点位置データを保持していますので、電源投入時に原点復帰動作を行う必要はありません。また、原点位置データ保持用のバッテリーも不要です。

ご注意ください

上記4タイプの他に「簡易アブソリュートタイプ」がありますが、これはインクリメンタルタイプのエンコーダを搭載したアクチュエーターのコントローラに専用の簡易アブソリュートユニットを接続するタイプです。「簡易アブソリュートタイプ」は電源を落としても原点位置データを保持するため電源投入時に原点復帰動作が不要になります。

したがって簡易アブソリュートタイプのアクチュエーター(エンコーダ)は、アブソリュートタイプではなくインクリメンタルタイプとなりますのでご注意ください。

7. エンコーダーパルス数

エンコーダーのパルス数はアクチュエーターによって異なります。各アクチュエーターのパルス数は以下の表をご参照ください。

シリーズ	タイプ	エンコーダーパルス数
RCP6	全機種	8192
RCP5	全機種	800
RCP4		
RCP3		
RCP2		
RCA2	□□3NA/□□4NA	1048
	上記機種以外	800
RCA	インクリメンタルタイプ	800
	アブソリュートタイプ	16384
RCD	RA1DA/GRSNA	480
RCS4	全機種	16384
RCS3		
RCS2	□□5N(インクリメンタル)	1600
	□□5N(アブソリュート)	16384
	SR□7BD	3072
	上記機種以外	16384
WU	全機種	8192
TTA	パルスモーター仕様全機種	8192
TTA-S	サーボモーター仕様全機種	16384

シリーズ	タイプ	エンコーダーパルス数
ISB ISDB	バッテリーレス アブソリュート	131072
	インクリメンタルタイプ アブソリュートタイプ	16384
ISDBCR	全機種	16384
SSPA		
ISA		
ISDA		
IF		
RS		
NSA	全機種	131072
NS	S□M□(インクリメンタル)	2400
	上記機種以外	16384
LSA LSAS	全機種	分解能0.001mm
	□18S	131072
DD/DDA	□18P	1048576
	IXA-NNN IXA-NSW	全機種
IXA-NSN	全機種	131072
IX IXP	全機種	16384
		8192

ご注意ください

RCP6、TTA、IXPの移動時の速度は800パルスで制御しますが、位置決め時は8192パルスで制御します。
RCP6をパルス列制御する場合の電子ギアは、8192パルスで計算してください。

8. モーター

シリーズによって使用しているモーターが異なります。

- RCP6/RCP5/RCP4/RCP3/RCP2/WU/TTA/IXP:パルスモーター
- RCD:DCブラシレスモーター
- RCA/RCA2/TTA-S:サーボモーター(DC24V)
- RCS4/RCS3/RCS2/ISB/ISDB(CR)/ISA/ISDA(CR)/NS/NSA/IF/RS/DDA/IX/IXA:サーボモーター(AC200V)
- LSA/LSAS:リニアサーボモーター(AC200V)

ご注意ください

パルスモーターと24Vサーボモーターは、電源投入後、初回のサーボON時に振動が発生する場合があります。

9. 取付け姿勢

取付け姿勢は機種によって異なります。詳細については、1-261ページをご参照ください。

10. 繰返し位置決め精度／ロストモーション

あらかじめ記憶させたポジションに、繰返し移動させた場合の位置決め精度を表します。「絶対位置決め精度」ではありませんのでご注意ください。

〈繰返し位置決め精度〉

同一のポイントへ同一方向から繰返し位置決めを行った場合の停止位置精度のばらつき。



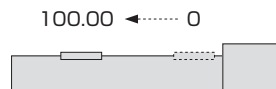
〈ロストモーション〉

同一のポイントへ正と負の方向から繰返し位置決めを行った場合の停止位置精度のばらつき。



〈絶対位置決め精度〉

座標値で指定された任意の位置決めポイントに、位置決めを行った場合の、座標値と実測値の差。



ご注意ください

下記に示す条件下での精度は「繰返し位置決め精度」では保証されません。

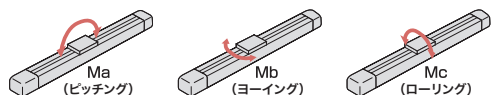
- ① 繰返し動作中に電源遮断し、原点を再取得した場合。
- ② ティーチングポイントに対して同じ方向から近づいた場合でも、途中で電源遮断したり、停止動作を行った場合。(スカラロボット)
- ③ ティーチング時と異なる腕系(右腕系・左腕系)でティーチングポイントへ動作させた場合。(スカラロボット)
- ④ 周囲温度環境が著しく変化する場合。
- ⑤ アクチュエーター本体の温度が変化する場合。
- ⑥ 動作中に負荷条件が変動する場合。

11. 静的許容モーメント／動的許容モーメント (Ma、Mb、Mc)

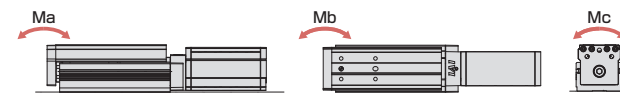
静的許容モーメントは、アクチュエーターが停止状態で一時的に許容できるモーメントの数値です。動的許容モーメントは、アクチュエーターの走行寿命を5,000kmないしは10,000kmに設定した※場合に許容できるモーメントの数値です。詳細は1-243ページの技術資料をご参照ください。

※ 走行寿命の設定は機種によって異なります。詳細は各機種の掲載ページをご参照ください。

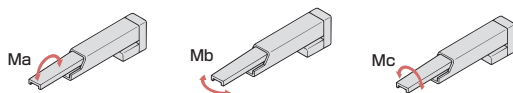
〈スライダータイプモーメント方向〉



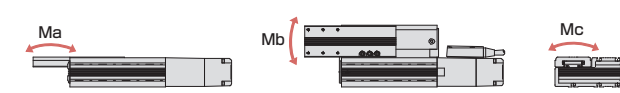
〈テーブルタイプモーメント方向〉



〈アームタイプモーメント方向〉

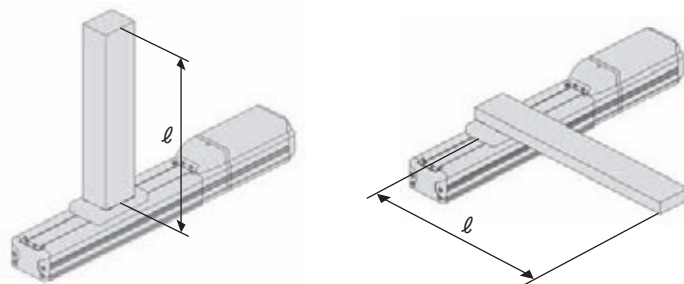


〈フラットタイプモーメント方向〉



12. 張出し負荷長(ℓ)

ワークやブラケット等をアクチュエーターのスライダーからオフセットして取付けた場合に、アクチュエーターが円滑に動作できるオフセット量の目安です。目安となる長さを大きく超えた場合、振動などで故障に至る可能性があります。目安となる長さ以内でご使用ください。詳細な数値は各機種の掲載ページをご覧ください。



13. 寿命

アクチュエーターの寿命は、アクチュエーターを構成する部品(ガイド、ボールネジ、モーター等)の寿命となります。またそれら部品の寿命は使用条件によって大きく変化します。

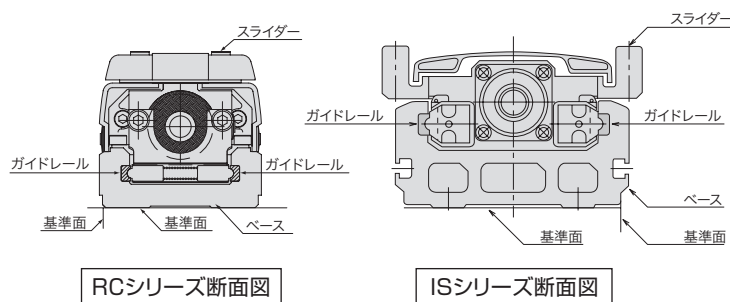
例えばガイドを例にとると、ガイドには動的許容負荷モーメント(1-243ページ参照)が設定されていますが、仮に動的許容負荷モーメントの半分のモーメントで使用した場合は、設定走行寿命の8倍の寿命となります。

余裕をもった使い方をしていただくと、10年以上はご使用いただくことが可能です。よって機種選定の際は、余裕をみた選定をおすすめします。

14. 本体精度

スライダタイプの本体精度は以下の通りです(回転軸は除く)。

また、本体のベース側面と下面はスライダの走りに対する基準面となっていますので、本体取付け時の平行の目安にご使用ください。



フレーム取付け時の平行度(平滑面上※1に固定した場合)

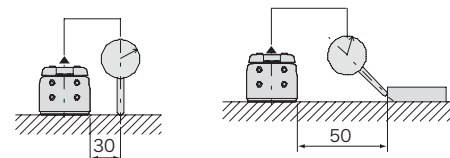
RCP3-SA2AC/SA2BC 上下0.5mm/全ストローク

左右0.1mm/全ストローク

RCP4W 0.1~0.18mm以下

(ストロークにより平行度が異なります。詳細は取扱い説明書をご覧ください。)

上記以外の機種 0.05mm/m以下



条件 ・上記値は20°Cにおける値です。
・架台の基準面に対してアクチュエーターの基準面を押し当てて取付けた場合。
*詳細はアクチュエーターの取扱説明書をご参照ください。

※1 平面度0.05mm以下。

15. ロッドタイプ(ロッド先端振れ)

ガイドなしロッドタイプはロッド先端の振れや耐荷重を考慮していません(アクチュエーター仕様に記載されているロッド不回転精度は工場出荷時の初期値で、動作と共にガタ量は大きくなります)。ロッドの振れ幅の制限や不回転精度が必要な場合、また直進方向以外から力がかかる場合はガイド付タイプをご使用になるか外付けガイドを併用してください。

ガイド付ロッドタイプ:RCP6-RRA/WRA、RCP5-RA、RCP4-RA、RC□□-RGS/RGD/SRGS/SRGD

ご注意ください

ラジアルシリンダータイプの外付けガイドとの固定はフローティングジョイントを使用し、ガイドなしロッドタイプ(回り止めロッドタイプ)はリジッドで固定する事を推奨いたします。

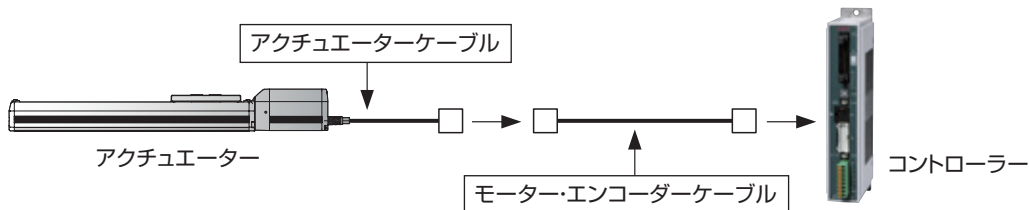
詳細は1-246ページの『ロッドタイプガイド併用時の注意点』をご参照ください。

16. 垂直設置での使用について

アクチュエーターを垂直設置で使用する場合は、電源OFFまたは非常停止が入った場合に可動部が下降して装置を壊さないように、ブレーキ(オプション)をご指定ください。ただしブレーキ付タイプは、コントローラーと接続してブレーキ解除を行わないと可動部が動きませんので、ご注意ください。

17. アクチュエーターケーブル／モーター・エンコーダーケーブル

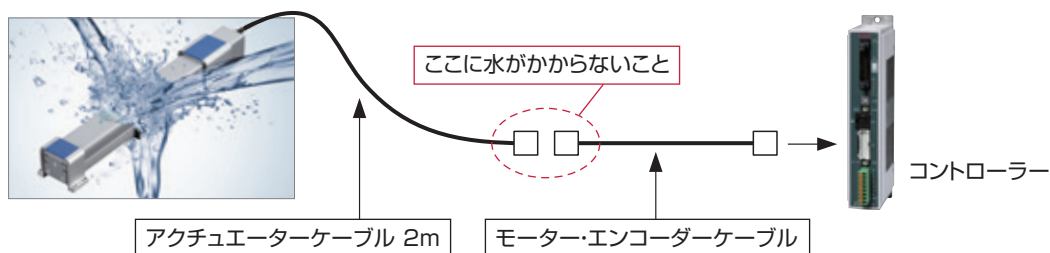
アクチュエーターのモーター後方部から出ているケーブルがアクチュエーターケーブルです。アクチュエーターケーブルに力がかかると故障の原因になりますので、アクチュエーターケーブルは動かないように固定してください。



アクチュエーターケーブルのコネクターとコントローラーを接続するケーブルが、モーター・エンコーダーケーブルになります。モーター・エンコーダーケーブルはアクチュエーターの種類によって、モーターケーブルとエンコーダーケーブルが分かれている機種とモーターケーブルとエンコーダーケーブルが一体となったケーブルを使用する機種があります。またケーブルの種類として標準仕様と耐屈曲性に優れたロボットケーブル仕様があります。ケーブルペアの中を通す場合は必ずロボットケーブル仕様をご使用いただき、各ケーブルの最小曲げR以上でご使用ください(最小曲げRは各ケーブルの掲載ページに記載されています)。機種毎のケーブル型式を確認する場合は、1-109ページの「アクチュエーター・コントローラー接続ケーブル型式一覧表」をご覧ください。

18. 防滴仕様のアクチュエーターについて

保護等級はケーブルまで含んで規定されていますが、ケーブル末端コネクターは防滴処理されていないので、保護構造の対象とはなりません (ISWAシリーズは除く)。したがって、ケーブル末端から水が浸入する恐れがある使用方法は避けてください。



19. 海外規格への対応について

海外規格対応品については1-353ページの「改正RoHS/CEマーク/UL規格対応表」をご参照ください。また、海外規格対応品については各機種の掲載ページにアイコンを記載しておりますので、そちらでもご確認いただけます。

〈海外規格アイコン一覧〉



スライダタイプ

選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB





NSA

NS

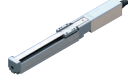


IF

オプション

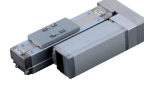

パルスモーター

RCP6/RCP6S-SA4C	3-61	
RCP6/RCP6S-SA6C	3-65	
RCP6/RCP6S-SA7C	3-69	
RCP6/RCP6S-SA8C	3-73	
RCP6/RCP6S-WSA10C	3-77	
RCP6/RCP6S-WSA12C	3-81	
RCP6/RCP6S-WSA14C	3-85	
RCP6/RCP6S-WSA16C	3-89	
RCP6/RCP6S-SA4R	3-93	
RCP6/RCP6S-SA6R	3-97	
RCP6/RCP6S-SA7R	3-101	
RCP6/RCP6S-SA8R	3-105	
RCP6/RCP6S-WSA10R	3-109	
RCP6/RCP6S-WSA12R	3-113	
RCP6/RCP6S-WSA14R	3-117	
RCP6/RCP6S-WSA16R	3-121	



パルスモーター

RCP3-SA2AC	3-127	
RCP3-SA2BC	3-131	
RCP3-SA3C	3-135	
RCP4-SA3C	3-139	
RCP3-SA4C	3-143	
RCP3-SA5C	3-147	
RCP4-SA5C	3-151	
RCP3-SA6C	3-155	
RCP3-SA2AR	3-159	
RCP3-SA2BR	3-163	

パルスモーター

RCP3-SA3R	3-167	
RCP4-SA3R	3-171	
RCP3-SA4R	3-175	
RCP3-SA5R	3-179	
RCP4-SA5R	3-183	
RCP3-SA6R	3-187	
RCP5-BA4/BA4U	3-191	
RCP5-BA6/BA6U	3-195	
RCP5-BA7/BA7U	3-199	

サーボモーター 24V

RCA-SA4C	3-205	
RCA-SA5C	3-209	
RCA-SA6C	3-213	
RCA-SA4R	3-217	
RCA-SA5R	3-221	
RCA-SA6R	3-225	

サーボモーター 200V	
RCS4-SA4C	3-231
RCS4-SA6C	3-235
RCS4-SA7C	3-239
RCS4-SA8C	3-243
RCS4-WSA10C	3-247
RCS4-WSA12C	3-251
RCS4-WSA14C	3-255
RCS4-WSA16C	3-259
RCS4-SA4R	3-263
RCS4-SA6R	3-267
RCS4-SA7R	3-271
RCS4-SA8R	3-275
RCS4-WSA10R	3-279
RCS4-WSA12R	3-283
RCS4-WSA14R	3-287
RCS4-WSA16R	3-291

サーボモーター 200V	
RCS2-SA4C	3-297
RCS2-SA5C	3-301
RCS2-SA6C	3-305
RCS2-SA7C	3-309
RCS3/RCS3P-SA8C	3-313
RCS3/RCS3P-SS8C	3-317
RCS3-CT8C	3-321
RCS2-SA4R	3-325
RCS2-SA5R	3-329
RCS2-SA6R	3-333
RCS2-SA7R	3-337
RCS3/RCS3P-SA8R	3-341
RCS3/RCS3P-SS8R	3-345

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

次ページへ続く

スライダタイプ

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB





NSA

NS


IF

オプション


サーボモーター 200V (ボールねじ高性能タイプ)

ISB/ISPB-SXM-60	3-351	
ISB-SXM-100	3-355	
ISB/ISPB-SXL-60	3-359	
ISB-SXL-100	3-363	
ISB/ISPB-MXM-100	3-367	
ISB/ISPB-MXM-200	3-371	
ISB-MXM-400	3-375	
ISB/ISPB-MXL-100	3-379	
ISB/ISPB-MXL-200	3-383	
ISB-MXL-400	3-387	
ISB/ISPB-MXMX-200	3-391	
ISB-MXMX-400	3-395	
ISB/ISPB-LXM-200	3-399	
ISB/ISPB-LXM-400	3-403	
ISB/ISPB-LXL-200	3-407	
ISB/ISPB-LXL-400	3-411	
ISB/ISPB-LXMX-200	3-415	
ISB/ISPB-LXMX-400	3-419	
ISB/ISPB-LXUWX-200	3-423	
ISB/ISPB-LXUWX-400	3-427	
ISB/ISPB-WXM-750	3-431	
ISB/ISPB-WXMX-750	3-435	



サーボモーター 200V (ボールねじ高剛性タイプ)

SSPA-SXM-200	3-441	
SSPA-MXM-400	3-445	
SSPA-LXM-750	3-449	

サーボモーター 200V (ボールねじ標準タイプ)

ISA/ISPA-WXM-600	3-455	
ISA/ISPA-WXM-750	3-459	
ISA/ISPA-WXMX-600	3-463	
ISA/ISPA-WXMX-750	3-467	

サーボモーター 200V (ボールねじ簡易防塵タイプ)

ISDB/ISPDB-S-60	3-473	
ISDB-S-100	3-477	
ISDB/ISPDB-M-100	3-481	
ISDB/ISPDB-M-200	3-485	
ISDB-M-400	3-489	
ISDB/ISPDB-MX-200	3-493	
ISDB-MX-400	3-497	
ISDB/ISPDB-L-200	3-501	
ISDB/ISPDB-L-400	3-505	
ISDB/ISPDB-LX-200	3-509	
ISDB/ISPDB-LX-400	3-513	

選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB





NSA

NS



IF

オプション

サーボモーター 200V (ボールねじナット回転型タイプ)

NSA-MXMS	3-519	
NSA-MXMM	3-525	
NSA-LXMS	3-531	
NSA-LXMM	3-537	
NSA-LXMSX	3-543	
NSA-LXMXM	3-549	
NSA-WXMS	3-555	
NSA-WXMM	3-561	
NSA-WXMSX	3-567	
NSA-WXMXM	3-573	
NS-SXMSA	3-581	
NS-SXMMA	3-585	
NS-SZMSA	3-589	
NS-SZMMA	3-593	
NS-MXMSA	3-597	
NS-MXMMA	3-601	
NS-MXMXSA	3-605	
NS-MZMSA	3-609	
NS-MZMMA	3-613	
NS-LXMSA	3-617	
NS-LXMMA	3-621	
NS-LXMXSA	3-625	
NS-LZMSA	3-629	
NS-LZMMA	3-633	

サーボモーター 200V (ベルト駆動高剛性タイプ)

IF-SA-60	3-639	
IF-SA-100	3-643	
IF-MA-200	3-647	
IF-MA-400	3-651	

オプション

3-655

総合カタログ2021非掲載機種

下記機種は、2021年度版の総合カタログに掲載しておりませんが、販売は継続しております。製品の詳細は最終掲載カタログ、またはweb製品情報をご覧ください。

過去の総合カタログ

<http://www.iai-robot.co.jp/download/catalog/>



Web製品情報

<http://www.iai-robot.co.jp/product/series/slider.html>



分類	タイプ	カタログ最終掲載年度	Web製品情報掲載		
スライダータイプ	RCP2-BA6(U)	2015 総合カタログ	—		
	RCP2-BA7(U)				
	RCP2-SS7C	2016総合カタログ	—		
	RCP2-SS8C				
	RCP2-HS8C				
	RCP2-SS7R				
	RCP2-SS8R				
	RCP2-HS8R				
	RCA2-SA2AC				
	RCA2-SA2AR				
	RCA-SS4D				
	RCA-SS5D				
	RCA-SS6D				
	RCS2-SS7C				
	RCS2-SS7R				
	RCP5-SA4C			2017総合カタログ	○
	RCP5-SA6C				
	RCP5-SA7C				
	RCP5-SA4R				
	RCP5-SA6R				
	RCP5-SA7R				
	RCP4-SA6C				
	RCP4-SA7C				
	RCP4-SA6R				
	RCP4-SA7R				
	RCA2-SA3C				
	RCA2-SA4C				
	RCA2-SA5C				
	RCA2-SA6C				
	RCA2-SA3R				
	RCA2-SA4R				
	RCA2-SA5R				
	RCA2-SA6R				
	RCA-SA4D				
	RCA-SA5D				
	RCA-SA6D				
	RCS2-SA4D				
	RCS2-SA5D				
	RCS2-SA6D				
	FS-NM-60	2018総合カタログ	○		
	FS-NM-100				
	FS-NO				
	FS-WM-100				
	FS-WM-200				
	FS-WO				
	FS-LM-400				
	FS-HM-400				
FS-LO					

選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6

パルスモーター				
RCP6 RCP6S	スライダー	RCP6/RCP6S-SA4C	3-61	
		RCP6/RCP6S-SA6C	3-65	
		RCP6/RCP6S-SA7C	3-69	
		RCP6/RCP6S-SA8C	3-73	
	ワイドスライダー	RCP6/RCP6S-WSA10C	3-77	
		RCP6/RCP6S-WSA12C	3-81	
		RCP6/RCP6S-WSA14C	3-85	
		RCP6/RCP6S-WSA16C	3-89	
	スライダー 【折返しタイプ】	RCP6/RCP6S-SA4R	3-93	
		RCP6/RCP6S-SA6R	3-97	
		RCP6/RCP6S-SA7R	3-101	
		RCP6/RCP6S-SA8R	3-105	
ワイドスライダー 【折返しタイプ】	RCP6/RCP6S-WSA10R	3-109		
	RCP6/RCP6S-WSA12R	3-113		
	RCP6/RCP6S-WSA14R	3-117		
	RCP6/RCP6S-WSA16R	3-121		

選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPb

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

RCP6-SA4C

RCP6S-SA4C

±10μm
標準

±5μm
高精度
オプション設定

簡易防塵

バッテリー
レスアップ

モーター
ストレート

本体幅
40mm

24V
パルス
モーター

■ 型式項目

	SA4C	WA	35P					
シリーズ	タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラー/ I/Oタイプ	ケーブル長	オプション
RCP6 RCP6S	コントローラー別置 コントローラー内蔵	WA バッテリーレスアップ	35P パルスモーター 35□サイズ	16 16mm 10 10mm 5 5mm 2.5 2.5mm	50 500 50mm 500mm (50mm毎)	RCP6 P3 PCON MSEL P5 RCON RSEL RCP6S SE SIOタイプ	N 無し P 1m S 3m M 5m X□□ 長さ指定 R□□ ロボットケーブル	下記オプション 価格表参照



水平

垂直

横立

天吊り

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	RCP6	RCP6S		RCP6	RCP6S
50	-	-	300	-	-
100	-	-	350	-	-
150	-	-	400	-	-
200	-	-	450	-	-
250	-	-	500	-	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
ケーブル取出し方向変更 (上側)	CJT	3-656	-
ケーブル取出し方向変更 (右側)	CJR	3-656	-
ケーブル取出し方向変更 (左側)	CJL	3-656	-
ケーブル取出し方向変更 (下側)	CJB	3-656	-
指定グリース塗布仕様	G1/G3/G4	3-657	-
高精度仕様 (注1)	HPR	3-657	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
スライダ一部ローラー仕様	SR	3-659	-
ダブルスライダ仕様 (注2)	W	3-662	-

(注1) リード16の時は選択できません。ダブルスライダ仕様の際は選択できません。
 (注2) 選択できないリードがあります。(1-253ページ参照)

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	RCP6-SA4C		RCP6S-SA4C
		P3	P5	SE
標準タイプ	P (1m)	-	-	-
	S (3m)	-	-	-
	M (5m)	-	-	-
長さ指定	X06 (6m) ~ X10 (10m)	-	-	-
	X11 (11m) ~ X15 (15m)	-	-	-
	X16 (16m) ~ X20 (20m)	-	-	-
ロボットケーブル	R01 (1m) ~ R03 (3m)	-	-	-
	R04 (4m) ~ R05 (5m)	-	-	-
	R06 (6m) ~ R10 (10m)	-	-	-
	R11 (11m) ~ R15 (15m)	-	-	-
	R16 (16m) ~ R20 (20m)	-	-	-



- (1) 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は1-269ページをご確認ください。
- (3) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご確認ください。
- (4) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向150mm以下です。張出し負荷長は1-16ページの図をご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

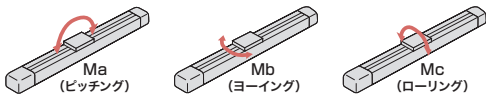
メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード (mm)	16	10	5	2.5	
	可搬質量	最大可搬質量 (kg) (高出力有効)	7	12	14	18
水平	速度/加減速度	最大可搬質量 (kg) (高出力無効)	4	10	12	12
		最高速度 (mm/s)	1260	785	390	195
	最低速度 (mm/s)	20	13	7	4	
	定格加減速度 (G)	0.3	0.5	1	1	
	最高加減速度 (G)	1	1	1	1	
	可搬質量	最大可搬質量 (kg) (高出力有効)	1.5	3	5.5	12
		最大可搬質量 (kg) (高出力無効)	1	2.25	4.5	9
垂直	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	1260	785	390	195
		最低速度 (mm/s)	20	13	7	4
	定格加減速度 (G)	0.5	0.5	0.5	0.5	
	最高加減速度 (G)	0.5	0.5	0.5	0.5	
	可搬質量	最大可搬質量 (kg) (高出力有効)	1.5	3	5.5	12
		最大可搬質量 (kg) (高出力無効)	1	2.25	4.5	9
	押付け	押付け時最大推力 (N)	48	77	155	310
押付け時最高速度 (mm/s)		20	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁動作電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力 (kgf)	1.5	3	5.5	12	
ストローク	最小ストローク (mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク (mm)	500	500	500	500	
	ストロークピッチ (mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ8mm 転造C10
繰返し位置決め精度 (注3)	±0.01mm [±0.005mm]
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma：13.0N・m
	Mb：18.6N・m
	Mc：25.3N・m
動的許容モーメント (注4)	Ma：5.0N・m
	Mb：7.1N・m
	Mc：9.7N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター
エンコーダ種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダパルス数	8192 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注3) 【 】内は高精度仕様(リード2.5、5、10)の場合です。
 (注4) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。
 1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



速度・加速度別可搬質量表 ※高出力設定の詳細は1-25ページをご参照ください。

■高出力設定有効 搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード	姿勢	水平				垂直			
	速度 (mm/s)	加速度 (G)				加速度 (G)			
		0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
リード16	0	7	7	5	5	4.5	1.5	1.5	1.5
	140	7	7	5	5	4.5	1.5	1.5	1.5
	280	7	7	5	5	4.5	1.5	1.5	1.5
	420	7	7	5	5	4.5	1.5	1.5	1.5
	560	7	7	5	5	4.5	1.5	1.5	1.5
	700	6	6	5	4.5	4	1.5	1.5	1.5
	840		6	4	4	3.5	1	1	1
	980		4	4	3	2.5	1	1	1
	1120			2.5	2	1.5	1	0.75	
	1260			2	1.5	1		0.5	
リード10	0	12	12	12	10	9	3	3	3
	85	12	12	12	10	9	3	3	3
	175	12	12	12	10	9	3	3	3
	260	12	12	12	10	9	3	3	3
	350	12	12	12	10	9	3	3	3
	435	12	12	12	10	8	2.5	2.5	2.5
	525	12	12	10	8	7	2.25	2.25	2.25
	610	12	10	8	6	5	2.25	2.25	2.25
	700		8	6	4	3	2	1.75	
	785		7	4	3	3	1.5	1.25	
リード5	0	14	14	14	14	14	5.5	5.5	5.5
	40	14	14	14	14	14	5.5	5.5	5.5
	85	14	14	14	14	14	5.5	5.5	5.5
	130	14	14	14	14	14	5.5	5.5	5.5
	175	14	14	14	14	14	5.5	5.5	5.5
	215	14	14	14	14	14	5.5	5.5	5.5
	260	14	14	14	14	13	5.5	5.5	5.5
	305	14	14	14	14	12	5	5	5
	350	14	12	12	12	10	4.5	4.5	4.5
	390	14	10	10	10	10	4	3.5	
リード2.5	0	18	18	18	18	18	12	12	12
	20	18	18	18	18	18	12	12	12
	40	18	18	18	18	18	12	12	12
	65	18	18	18	18	18	12	12	12
	85	18	18	18	18	18	12	12	12
	105	18	18	18	18	18	12	12	12
	130	18	18	18	18	18	11	11	11
	150	18	18	18	18	18	10	10	10
	175	18	18	18	18	18	9	9	9
	195	18	18	18	18	18	8	8	8

■高出力設定無効 搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。

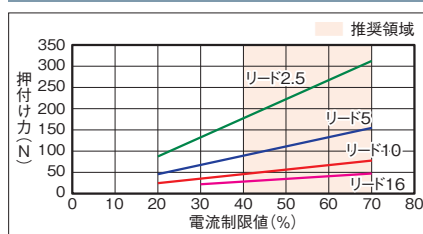
リード	姿勢	水平			垂直
	速度 (mm/s)	加速度 (G)			加速度 (G)
		0.3	0.7	0.3	0.3
リード16	0	4	3.5	1	1
	140	4	3.5	1	1
	280	4	3.5	1	1
	420	4	3	0.75	
	560	3.5	2.5	0.75	
	700	3	2	0.5	
840	2.5	1.5	0.5		
リード10	0	10	8	2.25	2.25
	85	10	8	2.25	2.25
	175	10	8	2.25	2.25
	260	9	6	2	
	350	7	5	2	
	435	6	4	1.5	
525	5	3	1		
リード5	0	12	10	4.5	
	40	12	10	4.5	
	85	12	10	4.5	
	130	10	9	4	
	175	10	8	4	
	215	9	7	4	
260	8	6	2.5		
リード2.5	0	12	12	9	
	20	12	12	9	
	40	12	12	9	
	65	12	11	8	
	85	11	10	8	
	105	10	9	8	
130	10	8	5		

ストロークと最高速度

リード (mm)	接続コントローラー	50~400 (50mm毎)	450 (mm)	500 (mm)
16	高出力有効	1260	1060	875
	高出力無効		840	
10	高出力有効	785	675	555
	高出力無効		525	
5	高出力有効	390	330	275
	高出力無効		260	
2.5	高出力有効	195	165	135
	高出力無効		130	

(単位はmm/s)

押付け力と電流制限値の相関図



選定

注意事項

スライダタイプ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/RCP6S

RCP3/4 RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/ISPB

SSPA

ISA/ISPA

ISDB/ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

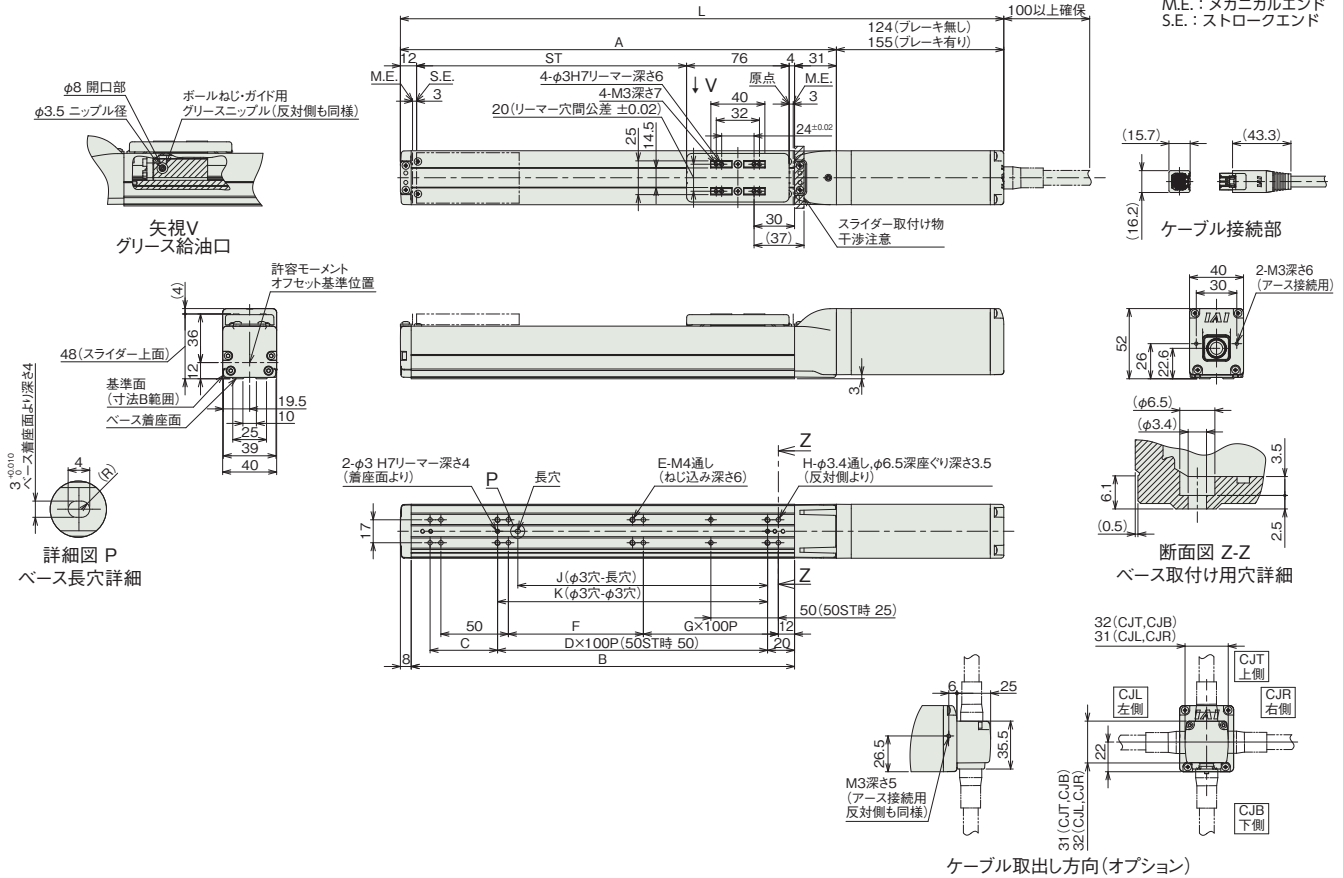
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



■RCP6-SA4C

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	
L	ブレーキ無し	297	347	397	447	497	547	597	647	697	747
	ブレーキ有り	328	378	428	478	528	578	628	678	728	778
A	173	223	273	323	373	423	473	523	573	623	
B	134	184	234	284	334	384	434	484	534	584	
C	50	50	100	50	100	50	100	50	100	50	
D	-	1	1	2	2	3	3	4	4	5	
E	6	6	6	8	8	10	10	12	12	14	
F	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	
G	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4	
H	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	
J	35	85	85	185	185	285	285	385	385	485	
K	50	100	100	200	200	300	300	400	400	500	

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
質量 (kg)	ブレーキ無し	1.1	1.2	1.3	1.4	1.5	1.6	1.7	1.8	1.9
	ブレーキ有り	1.3	1.4	1.5	1.5	1.6	1.7	1.8	1.9	2.1

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

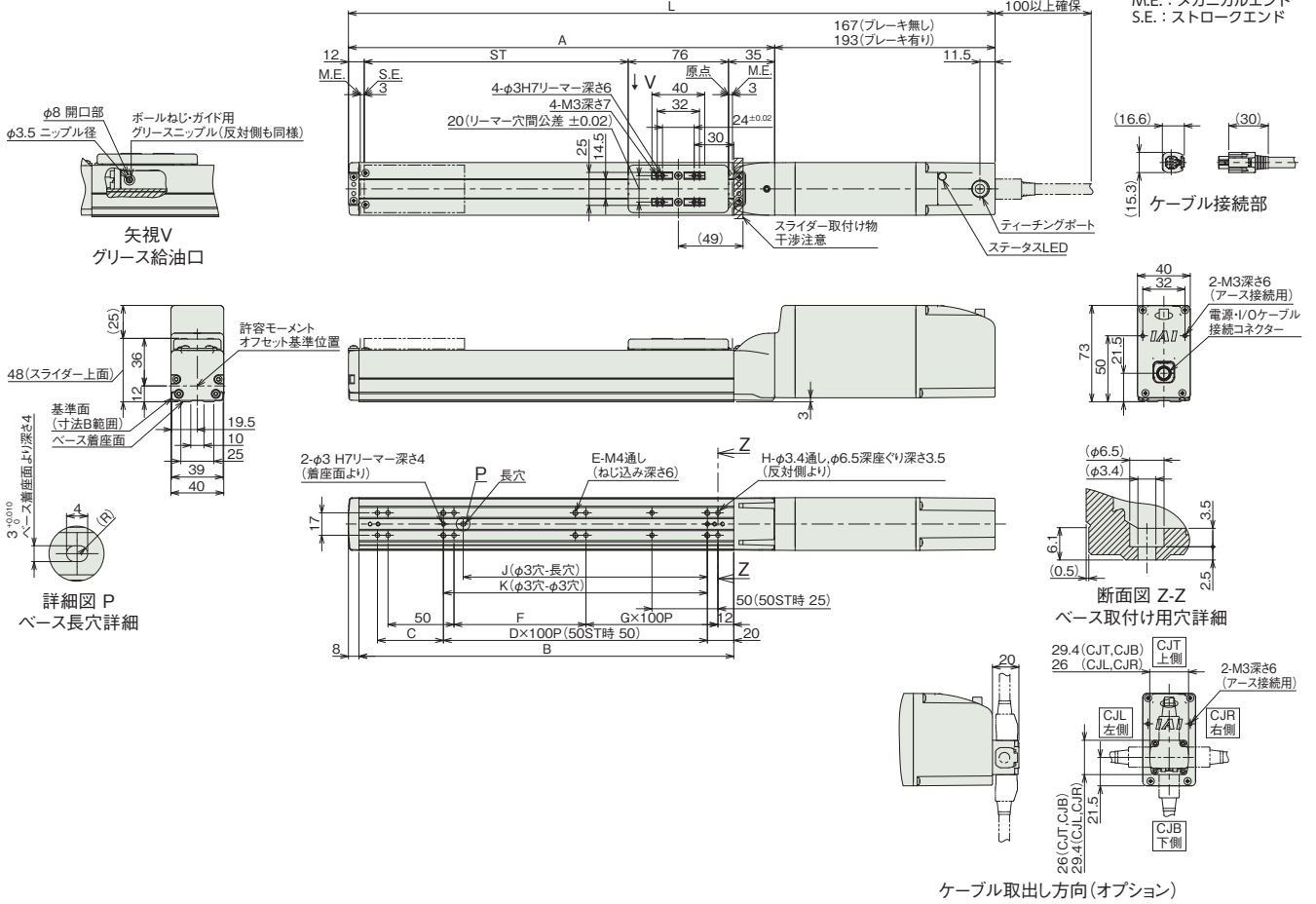
NS

IF

オプション

■RCP6S-SA4C

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。



■ストローク別寸法

L	ストローク		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
		ブレーキ無し	ブレーキ有り	340	390	440	490	540	590	640	690	740
A			173	223	273	323	373	423	473	523	573	623
B			134	184	234	284	334	384	434	484	534	584
C			50	50	100	50	100	50	100	50	100	50
D			-	1	1	2	2	3	3	4	4	5
E			6	6	6	8	8	10	10	12	12	14
F			50	100	50	100	50	100	50	100	50	100
G			0	0	1	1	2	2	3	3	4	4
H			8	8	10	10	12	12	14	14	16	16
J			35	85	85	185	185	285	285	385	385	485
K			50	100	100	200	200	300	300	400	400	500

■ストローク別質量

質量 (kg)	ストローク		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
		ブレーキ無し	ブレーキ有り	1.3	1.4	1.5	1.6	1.7	1.8	1.8	1.9	2.0
			1.5	1.6	1.6	1.7	1.8	1.9	2.0	2.1	2.2	2.3

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法												最大位置決め点数	標準価格	参照ページ	
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク								※選択				
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM				
MSEL-PC/PG		4	単相AC 100~230V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	30000	-	8-259	
PCON-CB/CGB		1		※選択	※選択	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-153
PCON-CYB/PLB/POB		1		※選択	※選択	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	-	8-179
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)		-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8		-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	36000	-	8-49

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
(注) RCP6Sシリーズの内蔵コントローラーは、8-139ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

RCP6-SA6C RCP6S-SA6C

±10μm 標準
±5μm 高精度 オプション設定
簡易防塵
バッテリーレスアップ
モーターストレート
本体幅 60mm
24V パルスモーター

■型式項目

シリーズ		SA6C	WA	42P	リード	ストローク	適応コントローラ/I/Oタイプ	ケーブル長	オプション
RCP6	コントローラ別置	タイプ	エンコーダ種類	モーター種類	20 20mm 12 12mm 6 6mm 3 3mm	50 50mm 800 800mm (50mm毎)	RCP6 P3 PCON MSEL P5 RCON RSEL	N 無し P 1m S 3m M 5m X□□ 長さ指定 R□□ ロボットケーブル	下記オプション 価格表参照
RCP6S	コントローラ内蔵		WA バッテリーレスアップ	42P パルスモーター 42□サイズ			RCP6S SE SIOタイプ		



CE
RoHS 10
水平
垂直
横立
天吊り

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	RCP6	RCP6S		RCP6	RCP6S
50	-	-	450	-	-
100	-	-	500	-	-
150	-	-	550	-	-
200	-	-	600	-	-
250	-	-	650	-	-
300	-	-	700	-	-
350	-	-	750	-	-
400	-	-	800	-	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
ケーブル取出し方向変更 (上側)	CJT	3-656	-
ケーブル取出し方向変更 (右側)	CJR	3-656	-
ケーブル取出し方向変更 (左側)	CJL	3-656	-
ケーブル取出し方向変更 (下側)	CJB	3-656	-
指定グリース塗布仕様	G1/G3/G4	3-657	-
高精度仕様 (注1)	HPR	3-657	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
スライダ部ローラー仕様	SR	3-659	-
ダブルスライダ仕様 (注2)	W	3-662	-

(注1) リード20の時は選択できません。ダブルスライダ仕様の際は選択できません。
(注2) 選択できないリードがあります。(1-253ページ参照)

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	RCP6-SA6C		RCP6S-SA6C
		P3	P5	SE
標準タイプ	P(1m)	-	-	-
	S(3m)	-	-	-
	M(5m)	-	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-	-
ロボットケーブル	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-	-



- (1) 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は 1-269 ページをご確認ください。
- (3) RCP6S (コントローラ内蔵) のリード 3/6 は、使用周囲温度によって、デューティの制限が必要です。詳細は 1-280 ページをご確認ください。
- (4) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご確認ください。
- (5) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 220mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

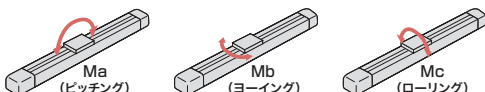
メインスペック

項目	内容					
リード	ボールねじリード(mm)	20	12	6	3	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)(高出力有効)	15	28	32	40
		最大可搬質量(kg)(高出力無効)	8	14	20	25
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	1440	900	450	225
		最低速度(mm/s)	25	15	8	4
		定格加減速度(G)	0.3	0.1	0.3	0.3
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)(高出力有効)	1	2.5	6	16
		最大可搬質量(kg)(高出力無効)	0.75	2	5	10
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	1280	900	450	225
		最低速度(mm/s)	25	15	8	4
		定格加減速度(G)	0.5	0.5	0.5	0.5
押付け	押付け時最大推力(N)	56	93	185	370	
	押付け最高速度(mm/s)	20	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力(kgf)	1	2.5	6	16	
ストローク	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	800	800	800	800	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ ϕ 10mm 転造C10
繰返し位置決め精度(注3)	± 0.01 mm $[\pm 0.005$ mm]
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 48.5N·m
	Mb: 69.3N·m
	Mc: 103N·m
動的許容モーメント(注4)	Ma: 11.6N·m
	Mb: 16.6N·m
	Mc: 24.6N·m
使用周囲温度・湿度	0~40°C、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	8192 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注3) 【 】内は高精度仕様(リード3、6、12)の場合です。
 (注4) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-24ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



速度・加速度別可搬質量表 ※高出力設定の詳細は1-25ページをご参照ください。

■高出力設定有効 搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード20

姿勢 速度 (mm/s)	水平				垂直			
	加減速度(G)							
	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	15	15	10	8	7	1	1	1
160	15	15	10	8	7	1	1	1
320	15	12	10	8	6	1	1	1
480	12	12	9	8	6	1	1	1
640	12	12	8	6	5	1	1	1
800	10	10	6.5	4.5	3	1	1	1
960		8	5	3.5	2	1	1	1
1120		6.5	3	2	1.5	0.5	0.5	
1280		1	1	1	1			
1440			1	0.5				

リード12

姿勢 速度 (mm/s)	水平				垂直			
	加減速度(G)							
	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	28	26	18	16	14	2.5	2.5	2.5
80	28	26	18	16	14	2.5	2.5	2.5
200	28	26	18	16	14	2.5	2.5	2.5
320	28	26	18	14	12	2.5	2.5	2.5
440	28	26	18	12	10	2.5	2.5	2.5
560	28	20	12	8	7	2.5	2.5	2.5
680	20	15	9	5	4	2.5	2.5	2.5
800	15	9	5	2	1	2	2	1
900		5	3	1	1	0.5	0.5	

リード6

姿勢 速度 (mm/s)	水平				垂直			
	加減速度(G)							
	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	32	32	26	24	20	6	6	6
40	32	32	26	24	20	6	6	6
100	32	32	26	24	20	6	6	6
160	32	32	26	24	20	6	6	6
220	32	32	26	24	20	6	6	6
280	32	32	26	24	15	6	6	5.5
340	32	32	20	18	12	6	5	4.5
400	32	22	12	11	8	4.5	3.5	3.5
450	26	15	8	6	4	3.5	2	2

リード3

姿勢 速度 (mm/s)	水平				垂直			
	加減速度(G)							
	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	40	40	35	35	35	16	16	16
20	40	40	35	35	35	16	16	16
50	40	40	35	35	35	16	16	16
80	40	40	35	35	30	16	16	16
110	40	40	35	35	30	16	16	16
140	40	40	35	35	28	16	15	15
170	40	40	32	32	24	14	13	12
200	40	35	28	25	20	11	10	9
225	40	28	20	18	14	9	8	

■高出力設定無効 搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。

リード20

姿勢 速度 (mm/s)	水平			垂直
	加減速度(G)			
	0.3	0.7	0.3	
0	8	5	0.75	
160	8	5	0.75	
320	8	5	0.75	
480	8	4	0.75	
640	6	3	0.75	
800	4	1.5	0.75	
960	2	0.5	0.5	

リード12

姿勢 速度 (mm/s)	水平			垂直
	加減速度(G)			
	0.3	0.7	0.3	
0	14	10	2	
80	14	10	2	
200	14	10	2	
320	14	10	2	
440	11	7	1.5	
560	7	2.5	1	
680	4	1	0.5	

リード6

姿勢 速度 (mm/s)	水平			垂直
	加減速度(G)			
	0.3	0.7	0.3	
0	20	14	5	
40	20	14	5	
100	20	14	5	
160	20	14	5	
220	16	14	4	
280	13	7	2.5	
340	10	1	1	

リード3

姿勢 速度 (mm/s)	水平			垂直
	加減速度(G)			
	0.3	0.7	0.3	
0	25	22	10	
20	25	22	10	
50	25	22	10	
80	25	22	10	
110	20	14	8	
140	15	11	5	
170	11	9	2	

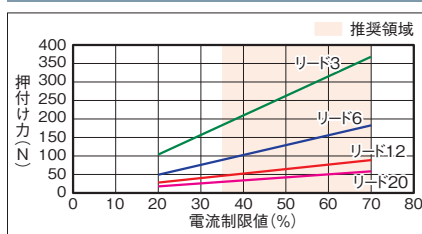
ストロークと最高速度

リード(mm)	接続コントローラー	50~400(50mm毎)	450	500	550	600	650	700	750	800
		(mm)	(mm)	(mm)	(mm)	(mm)	(mm)	(mm)	(mm)	(mm)
20	高出力有効	1440<1280>	1335<1280>	1130	970	840	735	650	575	
	高出力無効	960								
12	高出力有効	900	885	735	620	535	460	405	355	315
	高出力無効	680								
6	高出力有効	450	435	365	305	265	230	200	175	155
	高出力無効	340								
3	高出力有効	225	215	180	150	130	115	100	85	75
	高出力無効	170								

(単位はmm/s)

(注) < >内は垂直使用の場合です。

押付け力と電流制限値の相関図

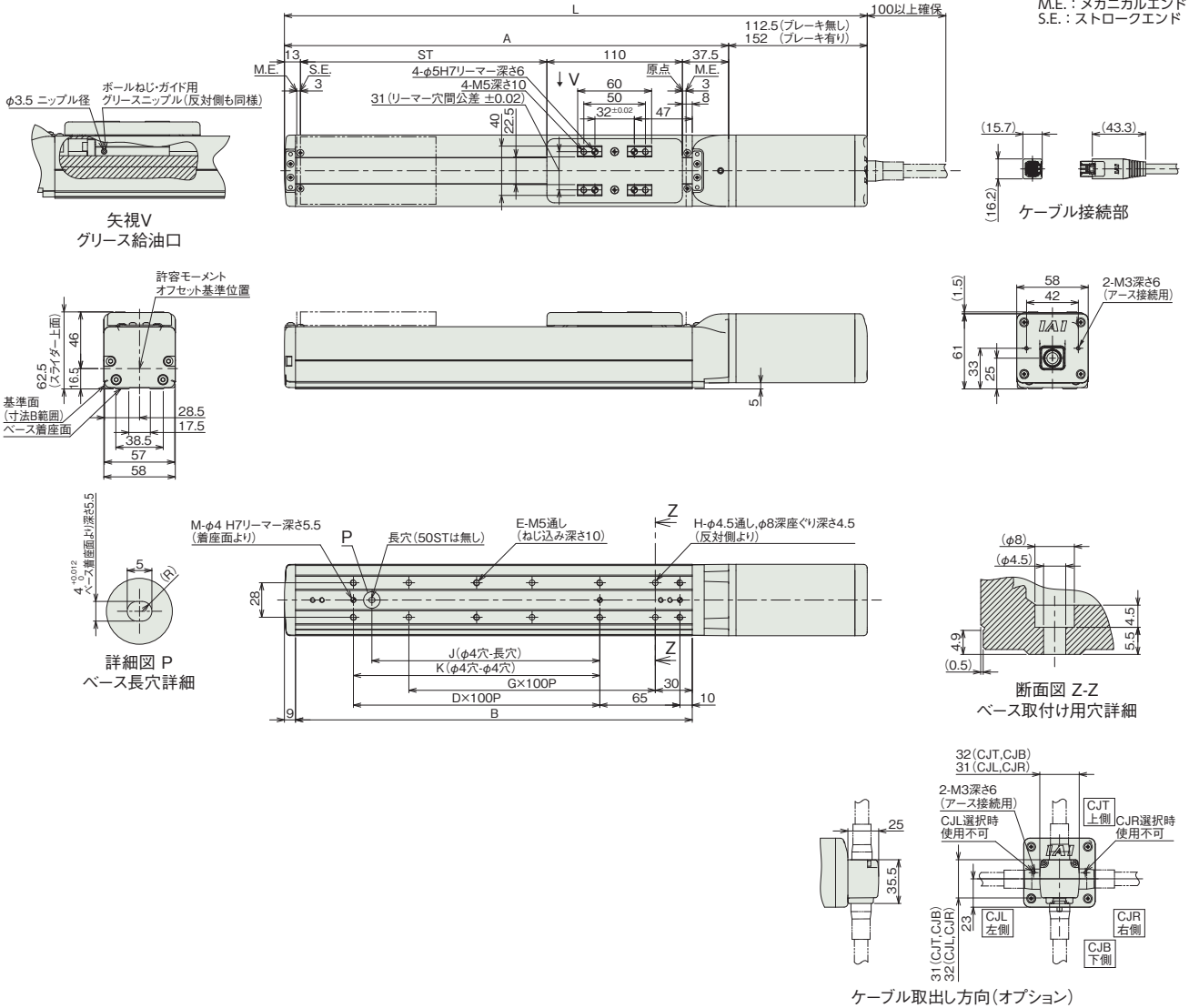


選定
注意事項
スライダタイプ
リニアサーボ
ケーブル型式
RCP6/
RCP6S
RCP3/4
RCP5
RCA
RCS4
RCS2
RCS3
ISB/
ISPB
SSPA
ISA/
ISPA
ISDB/
ISPDB
NSA
NS
IF
オプション

■RCP6-SA6C

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
L	ブレーキ無し	323	373	423	473	523	573	623	673	723	773	823	873	923	973	1023	1073
	ブレーキ有り	362.5	412.5	462.5	512.5	562.5	612.5	662.5	712.5	762.5	812.5	862.5	912.5	962.5	1012.5	1062.5	1112.5
A		210.5	260.5	310.5	360.5	410.5	460.5	510.5	560.5	610.5	660.5	710.5	760.5	810.5	860.5	910.5	960.5
B		172	222	272	322	372	422	472	522	572	622	672	722	772	822	872	922
D		0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8
E		4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20
G		1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8
H		4	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18
J		0	85	85	185	185	285	285	385	385	485	485	585	585	685	685	785
K		0	100	100	200	200	300	300	400	400	500	500	600	600	700	700	800
M		2	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3

■ストローク別質量

ストローク		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
質量 (kg)	ブレーキ無し	2.0	2.2	2.3	2.5	2.7	2.8	3.0	3.2	3.4	3.5	3.7	3.9	4.1	4.2	4.4	4.6
	ブレーキ有り	2.2	2.4	2.6	2.8	2.9	3.1	3.3	3.4	3.6	3.8	4.0	4.1	4.3	4.5	4.6	4.8

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

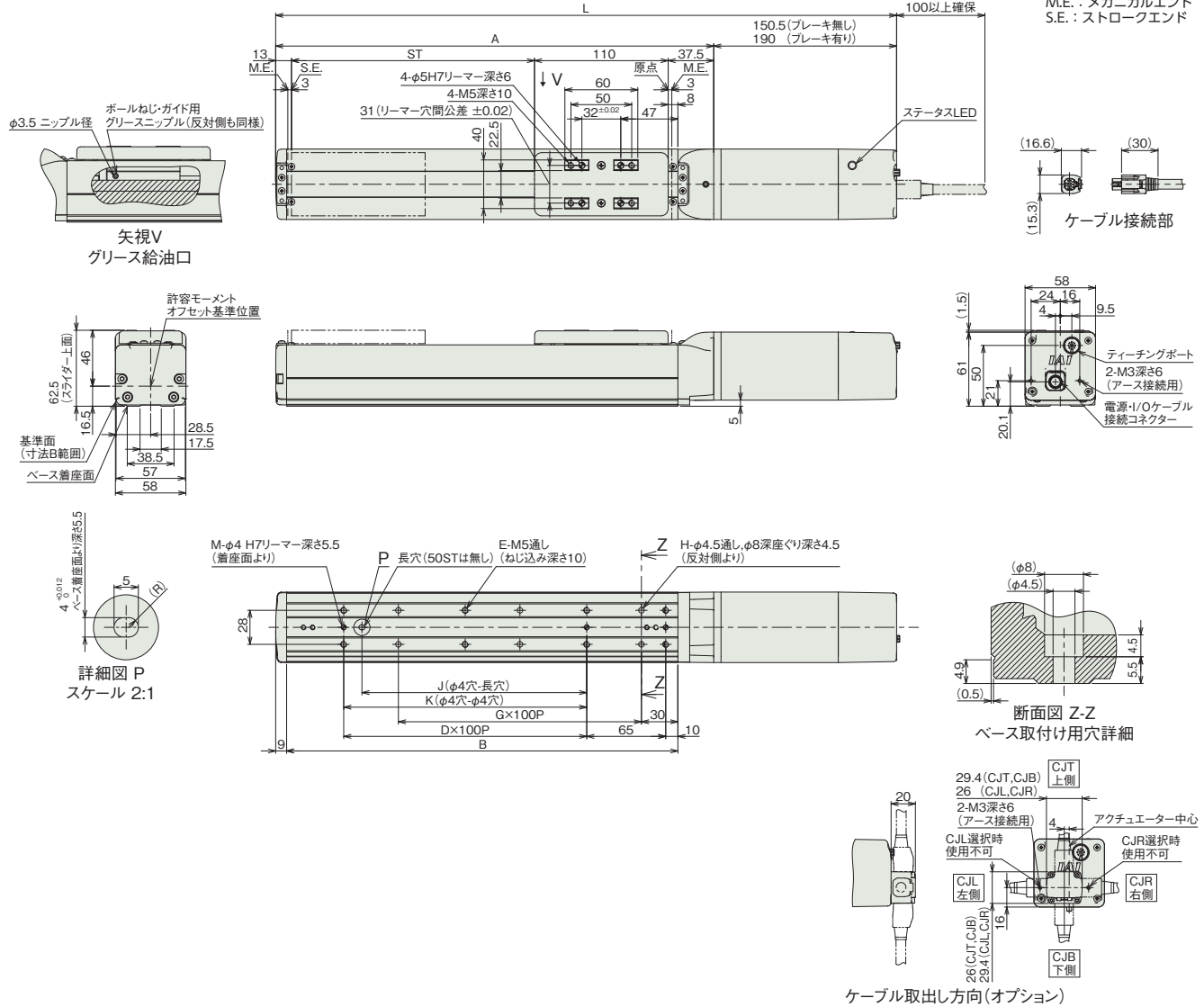
NS

IF

オプション

■RCP6S-SA6C

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。



選定
注意事項
スライダ
リニアサーボ
ケーブル型式
一覧表

■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	
L	ブレーキ無し	361	411	461	511	561	611	661	711	761	811	861	911	961	1011	1061	1111
	ブレーキ有り	400.5	450.5	500.5	550.5	600.5	650.5	700.5	750.5	800.5	850.5	900.5	950.5	1000.5	1050.5	1100.5	1150.5
A	210.5	260.5	310.5	360.5	410.5	460.5	510.5	560.5	610.5	660.5	710.5	760.5	810.5	860.5	910.5	960.5	
B	172	222	272	322	372	422	472	522	572	622	672	722	772	822	872	922	
D	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	
E	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	
G	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	
H	4	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	
J	0	85	85	185	185	285	285	385	385	485	485	585	585	685	685	785	
K	0	100	100	200	200	300	300	400	400	500	500	600	600	700	700	800	
M	2	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	
質量 (kg)	ブレーキ無し	2.1	2.3	2.5	2.6	2.8	3.0	3.2	3.3	3.5	3.7	3.9	4.0	4.2	4.4	4.6	4.7
	ブレーキ有り	2.4	2.5	2.7	2.9	3.1	3.2	3.4	3.6	3.8	3.9	4.1	4.3	4.4	4.6	4.8	4.9

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法										最大位置決め点数	標準価格	参照ページ			
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク						※選択						
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM				
MSEL-PC/PG		4	単相AC 100~230V	-	-	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	30000	-	8-259
PCON-CB/CGB		1	DC24V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	-	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-153
PCON-CYB/PLB/POB		1		●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	-	8-179
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)		-	-	-	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジショナーデータなし)	-	8-47
RSEL		8	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	-	-	36000	-	8-49	

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
(注) RCP6Sシリーズの内蔵コントローラーは、8-139ページをご確認ください。

RCP6/
RCP6S
RCP3/4
RCP5
RCA
RCS4
RCS2
RCS3
ISB/
ISPB
SSPA
ISA/
ISPA
ISDB/
ISPDB
NSA
NS
IF
オプション

RCP6-SA7C RCP6S-SA7C

±10μm 標準
±5μm 高精度 オプション設定
簡易防塵
バッテリーレスアップ
モーターストレート
本体幅 70mm
24V パルスモーター

■型式項目

シリーズ		タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラ/I/Oタイプ	ケーブル長	オプション
RCP6	コントローラ別置	SA7C	WA	56P	24 24mm 16 16mm 8 8mm 4 4mm	50 50mm 800 800mm (50mm毎)	RCP6 P3 PCON MSEL P5 RCON RSEL	N 無し P 1m S 3m M 5m X□□ 長さ指定 R□□ ロボットケーブル	下記オプション 価格表参照
RCP6S	コントローラ内蔵		WA	56P			RCP6S SE SIOタイプ		



CE
RoHS 10

水平
垂直
横立
天吊り

ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	RCP6	RCP6S		RCP6	RCP6S
50	-	-	450	-	-
100	-	-	500	-	-
150	-	-	550	-	-
200	-	-	600	-	-
250	-	-	650	-	-
300	-	-	700	-	-
350	-	-	750	-	-
400	-	-	800	-	-

オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
ケーブル取出し方向変更(上側)	CJT	3-656	-
ケーブル取出し方向変更(右側)	CJR	3-656	-
ケーブル取出し方向変更(左側)	CJL	3-656	-
ケーブル取出し方向変更(下側)	CJB	3-656	-
指定グリース塗布仕様	G1/G3/G4	3-657	-
高精度仕様(注1)	HPR	3-657	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
スライダ部ローラー仕様	SR	3-659	-
ダブルスライダ仕様(注2)	W	3-662	-

(注1) リード16・24の時は選択できません。ダブルスライダ仕様の際は選択できません。
(注2) 選択できないリードがあります。(1-253ページ参照)

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	RCP6-SA7C		RCP6S-SA7C
		P3	P5	SE
標準タイプ	P(1m)	-	-	-
	S(3m)	-	-	-
	M(5m)	-	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-	-
ロボットケーブル	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-	-



- (1) 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は 1-269 ページをご確認ください。
- (3) RCP6S (コントローラ内蔵) のリード 4/8/16 は、使用周囲温度によって、デューティの制限が必要です。詳細は 1-280 ページをご確認ください。
- (4) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご確認ください。
- (5) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 300mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

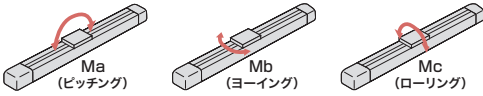
メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	24	16	8	4	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg) (高出力有効)	37	46	51	55
		最大可搬質量(kg) (高出力無効)	18	35	40	40
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	1200	980	490	245
		最低速度(mm/s)	30	20	10	5
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.1
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg) (高出力有効)	3	8	16	25
		最大可搬質量(kg) (高出力無効)	2	5	10	15
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	1200	840	490	210
		最低速度(mm/s)	30	20	10	5
		定格加減速度(G)	0.5	0.5	0.5	0.5
押付け	最高加減速度(G)	0.5	0.5	0.5	0.5	
	押付け時最大推力(N)	139	209	418	836	
ブレーキ	押付け最高速度(mm/s)	20	20	20	20	
	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
ストローク	ブレーキ保持力(kgf)	3	8	16	25	
	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
ストローク	最大ストローク(mm)	800	800	800	800	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ12mm 転造C10
繰返し位置決め精度(注3)	±0.01mm 【±0.005mm】
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 115N・m
	Mb: 115N・m
	Mc: 229N・m
動的許容モーメント(注4)	Ma: 44.7N・m
	Mb: 44.7N・m
	Mc: 89.1N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	8192 pulse/rev
納期	ホームページ【納期照会】に記載

(注3) 【 】内は高精度仕様(リード4、8)の場合です。
(注4) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-24ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



速度・加速度別可搬質量表 ※高出力設定の詳細は1-25ページをご参照ください。

■高出力設定有効 搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード24

姿勢 速度 (mm/s)	水平				垂直			
	加速度(G)							
	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	37	37	22	16	14	3	3	3
200	37	37	22	16	14	3	3	3
420	37	34	20	16	14	3	3	3
640	37	20	15	10	9	3	3	3
860		12	10	7	4	3	2.5	
1080		8	4.5	4	2	2	1	
1200		5.5	2	2	1	1	1	

リード16

姿勢 速度 (mm/s)	水平				垂直			
	加速度(G)							
	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	46	46	35	28	27	8	8	8
140	46	46	35	28	27	8	8	8
280	46	46	35	25	24	8	8	8
420	46	34	25	15	10	6	5	4.5
560	35	20	15	10	6	5	4	3
700	20	15	10	5	3	4	3	2
840		9	4	2			1	
980		4						

リード8

姿勢 速度 (mm/s)	水平				垂直			
	加速度(G)							
	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	51	51	45	40	40	16	16	16
70	51	51	45	40	40	16	16	16
140	51	51	40	38	35	16	16	16
210	51	51	35	30	24	11	10	9.5
280	51	40	28	20	15	9	8	7
350	51	30	9	4		7	5	4
420	40	7				5	2	
490	20					2		

リード4

姿勢 速度 (mm/s)	水平				垂直			
	加速度(G)							
	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	55	51	45	40	40	25	25	25
70	55	51	45	40	40	25	25	25
105	55	51	45	40	35	22	20	19
140	55	45	35	30	25	16	14	12
175	55	30	18			11	9	7.5
210	45	8				8		
245	35							

■高出力設定無効 搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。

リード24

姿勢 速度 (mm/s)	水平			垂直
	加速度(G)			
	0.3	0.7	0.3	
0	18	10	2	
200	18	10	2	
420	18	10	2	
640	10	2	1	
800	5	0.5	0.5	

リード16

姿勢 速度 (mm/s)	水平			垂直
	加速度(G)			
	0.3	0.7	0.3	
0	35	20	5	
140	35	20	5	
280	25	12	3	
420	15	6	1.5	
560	7	0.5	0.5	

リード8

姿勢 速度 (mm/s)	水平			垂直
	加速度(G)			
	0.3	0.7	0.3	
0	40	25	10	
70	40	25	10	
140	40	25	7	
210	25	14	4	
280	10	1	1.5	

リード4

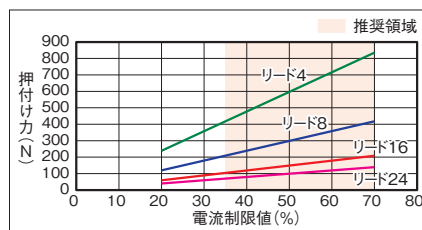
姿勢 速度 (mm/s)	水平			垂直
	加速度(G)			
	0.3	0.7	0.3	
0	40	30	15	
35	40	30	15	
70	40	30	15	
105	40	30	8	
140	15	6	2	

ストロークと最高速度

リード (mm)	接続 コントローラー	50~500 (50mm毎)	550 (mm)	600 (mm)	650 (mm)	700 (mm)	750 (mm)	800 (mm)
24	高出力有効	1200		1095		965	850	760
	高出力無効			800		760		
16	高出力有効	980 <840>	965 <840>	830	720	635	560	500
	高出力無効			560	500			
8	高出力有効	490	475	410	355	315	275	245
	高出力無効			280	275			
4	高出力有効	245 <210>	235 <210>	205	175	155	135	120
	高出力無効			140	135			

(注) < >内は垂直使用の場合です。

押付け力と電流制限値の相関図



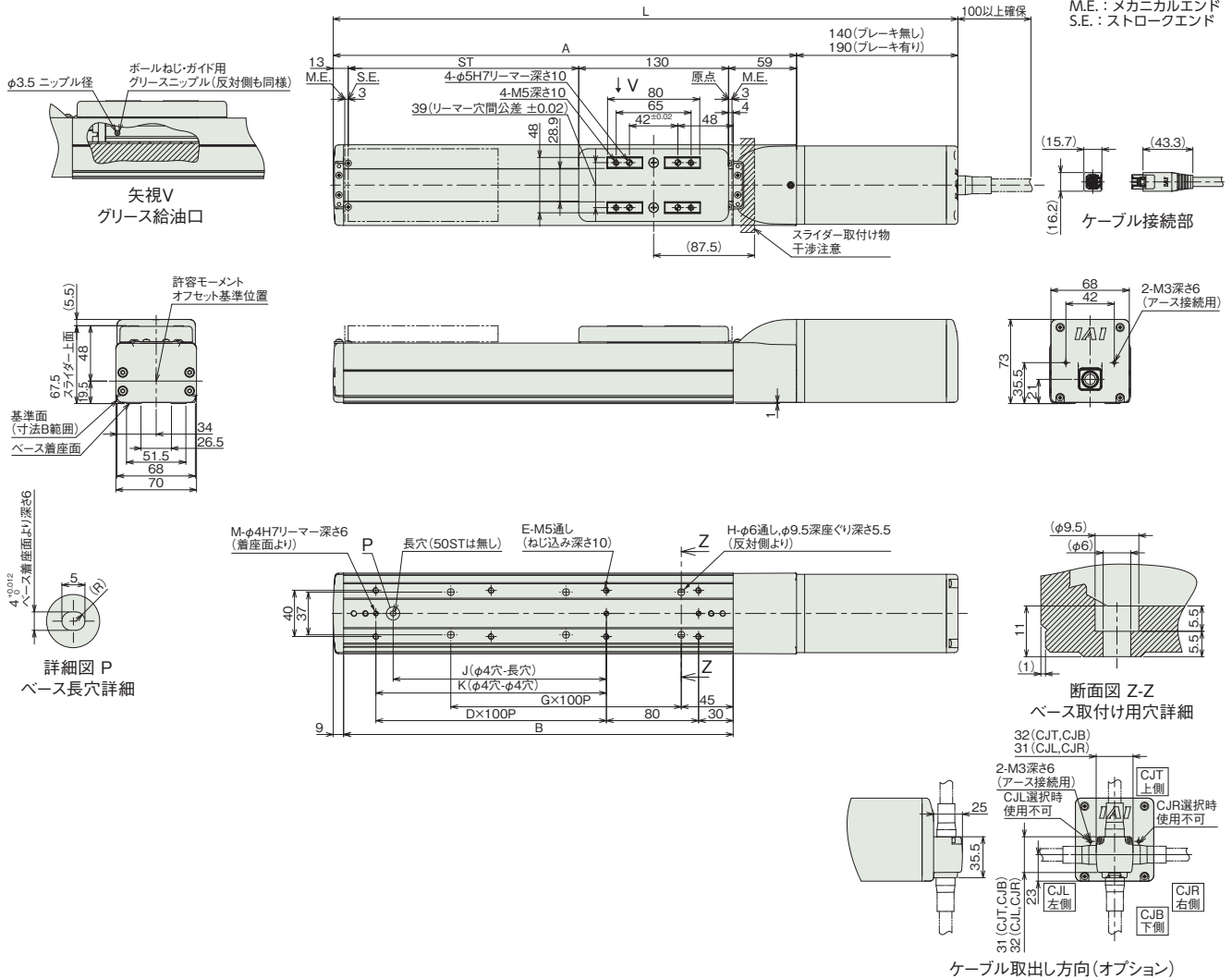
選定
注意事項
スライダ
リニアサーボ
ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S
RCP3/4
RCP5
RCA
RCS4
RCS2
RCS3
ISB/
ISPB
SSPA
ISA/
ISPA
ISDB/
ISDPB
NSA
NS
IF
オプション

■RCP6-SA7C

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST : ストローク
M.E. : メカニカルエンド
S.E. : ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
RCS3	L	392	442	492	542	592	642	692	742	792	842	892	942	992	1042	1092	1142
		442	492	542	592	642	692	742	792	842	892	942	992	1042	1092	1142	1192
	A	252	302	352	402	452	502	552	602	652	702	752	802	852	902	952	1002
ISB/ISPB	B	188	238	288	338	388	438	488	538	588	638	688	738	788	838	888	938
	D	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8
	E	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20
SSPA	G	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8
	H	4	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18
ISA/ISPA	J	0	85	85	185	185	285	285	385	385	485	485	585	585	685	685	785
	K	0	0	100	200	200	300	300	400	400	500	500	600	600	700	700	800
	M	2	2	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3

■ストローク別質量

ストローク		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
NSA	質量 (kg)	3.6	3.8	4.0	4.3	4.5	4.7	4.9	5.2	5.4	5.6	5.9	6.1	6.3	6.5	6.8	7.0
		4.0	4.2	4.5	4.7	4.9	5.1	5.4	5.6	5.8	6.1	6.3	6.5	6.7	7.0	7.2	7.4

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

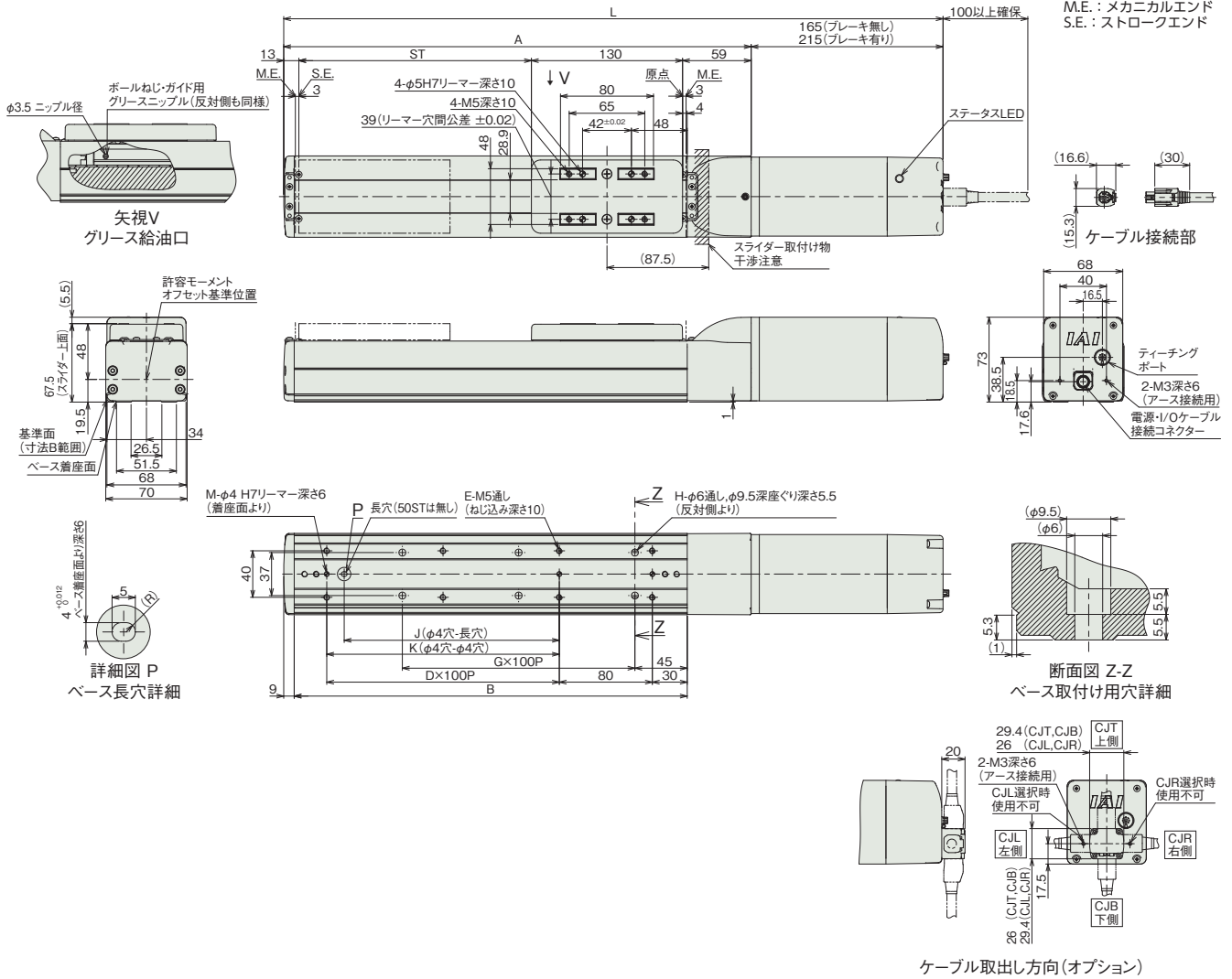
NS

IF

オプション

■RCP6S-SA7C

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	
L	ブレーキ無し	417	467	517	567	617	667	717	767	817	867	917	967	1017	1067	1117	1167
	ブレーキ有り	467	517	567	617	667	717	767	817	867	917	967	1017	1067	1117	1167	1217
A	252	302	352	402	452	502	552	602	652	702	752	802	852	902	952	1002	
B	188	238	288	338	388	438	488	538	588	638	688	738	788	838	888	938	
D	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	
E	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	
G	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	
H	4	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	
J	0	85	85	185	185	285	285	385	385	485	485	585	585	685	685	785	
K	0	0	100	200	200	300	300	400	400	500	500	600	600	700	700	800	
M	2	2	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
質量 (kg)	ブレーキ無し	3.8	4.0	4.2	4.4	4.7	4.9	5.1	5.3	5.6	6.0	6.3	6.5	6.7	6.9	7.2
	ブレーキ有り	4.2	4.4	4.6	4.9	5.1	5.3	5.6	5.8	6.0	6.2	6.5	6.7	6.9	7.1	7.6

適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法											最大位置決め点数	標準価格	参照ページ				
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク											※選択			
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM						
MSEL-PC/PG		4	単相AC 100~230V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	●	●	-	30000	-	8-259	
PCON-CB/CGB		1		※選択	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-153
PCON-CYB/PLB/POB		1		※選択	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	-	8-179
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)		-	-	-	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	-	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8		-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	-	-	-	-	36000	-	8-49

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
(注) RCP6Sシリーズの内蔵コントローラは、8-139ページをご確認ください。

選定
注意事項
スライダ
リニアサーボ
ケーブル型式

RCP6/
RCP6S
RCP3/4
RCP5
RCA
RCS4
RCS2
RCS3
ISB/
ISPB
SSPA
ISA/
ISPA
ISDB/
ISDPB
NSA
NS
IF
オプション

RCP6-SA8C RCP6S-SA8C

±10μm 標準
±5μm 高精度 オプション設定
簡易防塵
バッテリーレスアップ
モーターストレート
本体幅 90mm
24V パルスモーター

型式項目

SA8C		WA		56SP						
シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラ/I/Oタイプ	ケーブル長	オプション		
RCP6 コントローラ別置 RCP6S コントローラ内蔵		WA バッテリーレスアップ	56SP 高推力 パルスモーター 56□サイズ	30 30mm 20 20mm 10 10mm 5 5mm	50 50mm 1100 1100mm (50mm毎)	RCP6 P4 PCON-CFB/CGFB MSEL-PCF/PGF P6 RCON RSEL RCP6S SE SIOタイプ	N 無し P 1m S 3m M 5m X□□ 長さ指定 R□□ ロボットケーブル	下記オプション 価格表参照		



CE
RoHS 10

水平
垂直
横立て
天吊り

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	RCP6	RCP6S		RCP6	RCP6S
50	-	-	600	-	-
100	-	-	650	-	-
150	-	-	700	-	-
200	-	-	750	-	-
250	-	-	800	-	-
300	-	-	850	-	-
350	-	-	900	-	-
400	-	-	950	-	-
450	-	-	1000	-	-
500	-	-	1050	-	-
550	-	-	1100	-	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
ケーブル取出し方向変更 (上側)	CJT	3-656	-
ケーブル取出し方向変更 (右側)	CJR	3-656	-
ケーブル取出し方向変更 (左側)	CJL	3-656	-
ケーブル取出し方向変更 (下側)	CJB	3-656	-
指定グリース塗布仕様	G1/G3/G4	3-657	-
高精度仕様 (注1)	HPR	3-657	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
スライダ部ローラー仕様	SR	3-659	-
ダブルスライダ仕様 (注2)	W	3-662	-

(注1) リード20・30の時は選択できません。ダブルスライダ仕様の際は選択できません。
(注2) 選択できないリードがあります。(1-253ページ参照)

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	RCP6-SA8C		RCP6S-SA8C
		P4	P6	SE
標準タイプ	P(1m)	-	-	-
	S(3m)	-	-	-
	M(5m)	-	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-	-
ロボットケーブル	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-	-



- (1) 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は1-269ページをご確認ください。
- (3) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご確認ください。
- (4) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向400mm以下です。張出し負荷長は1-16ページの図をご確認ください。

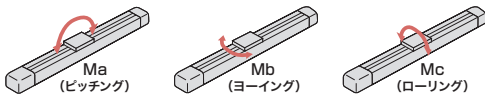
メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	30	20	10	5	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)	28	60	70	80
		最高速度(mm/s)	1200	1000	500	250
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	38	25	13	7
		定格加減速度(G)	0.1	0.1	0.7	1
		最高加減速度(G)	1	1	1	1
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)	3	4	25	55
		最高速度(mm/s)	850	800	500	250
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	38	25	13	7
		定格加減速度(G)	0.5	0.5	0.5	0.5
		最高加減速度(G)	0.5	0.5	0.5	0.5
押付け	押付け時最大推力(N)	159	239	478	956	
	押付け最高速度(mm/s)	20	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力(kgf)	3	4	25	55	
ストローク	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	1100	1100	1100	1100	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ16mm 転造C10
繰返し位置決め精度(注3)	±0.01mm 【±0.005mm】
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 219N・m
	Mb: 219N・m
	Mc: 414N・m
動的許容モーメント(注4)	Ma: 77.0N・m
	Mb: 77.0N・m
	Mc: 146N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター
エンコーダ種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダパルス数	8192 pulse/rev
納期	ホームページ【納期照会】に記載

(注3) 【 】内は高精度仕様(リード5、10)の場合です。
 (注4) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



速度・加速度別可搬質量表

搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード30

姿勢	水平			垂直		
	速度(mm/s)					
0	28	26	20	16	13	3
100	28	26	20	16	13	3
200	28	26	20	16	13	2
400	28	24	18	15	11	1.5
650	21	18	15	12	8	1
850	14	10	7	5	1	1
1000	8	6	3	2		
1200	4	2	1	0.5		

リード20

姿勢	水平			垂直		
	速度(mm/s)					
0	60	51	45	40	35	4
50	60	51	45	40	32	4
100	60	51	45	33	30	4
200	60	51	45	33	25	4
300	60	51	40	30	23	4
400	50	35	30	23	20	2
650	50	20	15	8	6	2
800	10	6	2	1	1	0.5
900	7	3	0.5			
1000	4	1				

リード10

姿勢	水平			垂直		
	速度(mm/s)					
0	70	70	70	65	25	25
50	70	70	70	65	25	25
100	70	70	70	65	25	25
200	70	65	50	40	35	20
250	70	62	40	31	26	13
300	70	60	30	25	20	10
400	70	25	15	8	5	3
500	55	10	2		3	1

リード5

姿勢	水平			垂直		
	速度(mm/s)					
0	80	80	80	80	55	55
50	80	80	80	80	55	55
75	80	80	80	80	30	30
100	80	80	80	80	18	18
125	80	80	80	70	18	18
175	80	70	40	30	25	14
200	80	50	20	10	5	6
225	80	20	5		7	1
250	80				5	

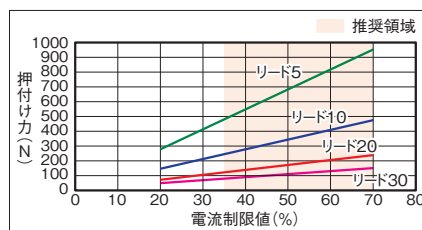
ストロークと最高速度

リード(mm)	50~650(50mm毎)	700(mm)	750(mm)	800(mm)	850(mm)	900(mm)	950(mm)	1000(mm)	1050(mm)	1100(mm)
30	1200			1155	1040	940	855	780	715	660
20	1000	950	860	770	695	630	570	520	480	440
10	500	480	430	385	345	310	285	260	235	220
5	250	240	215	190	175	155	140	130	120	110

(単位はmm/s)

(注) < >内は垂直使用の場合です。

押付け力と電流制限値の相関図

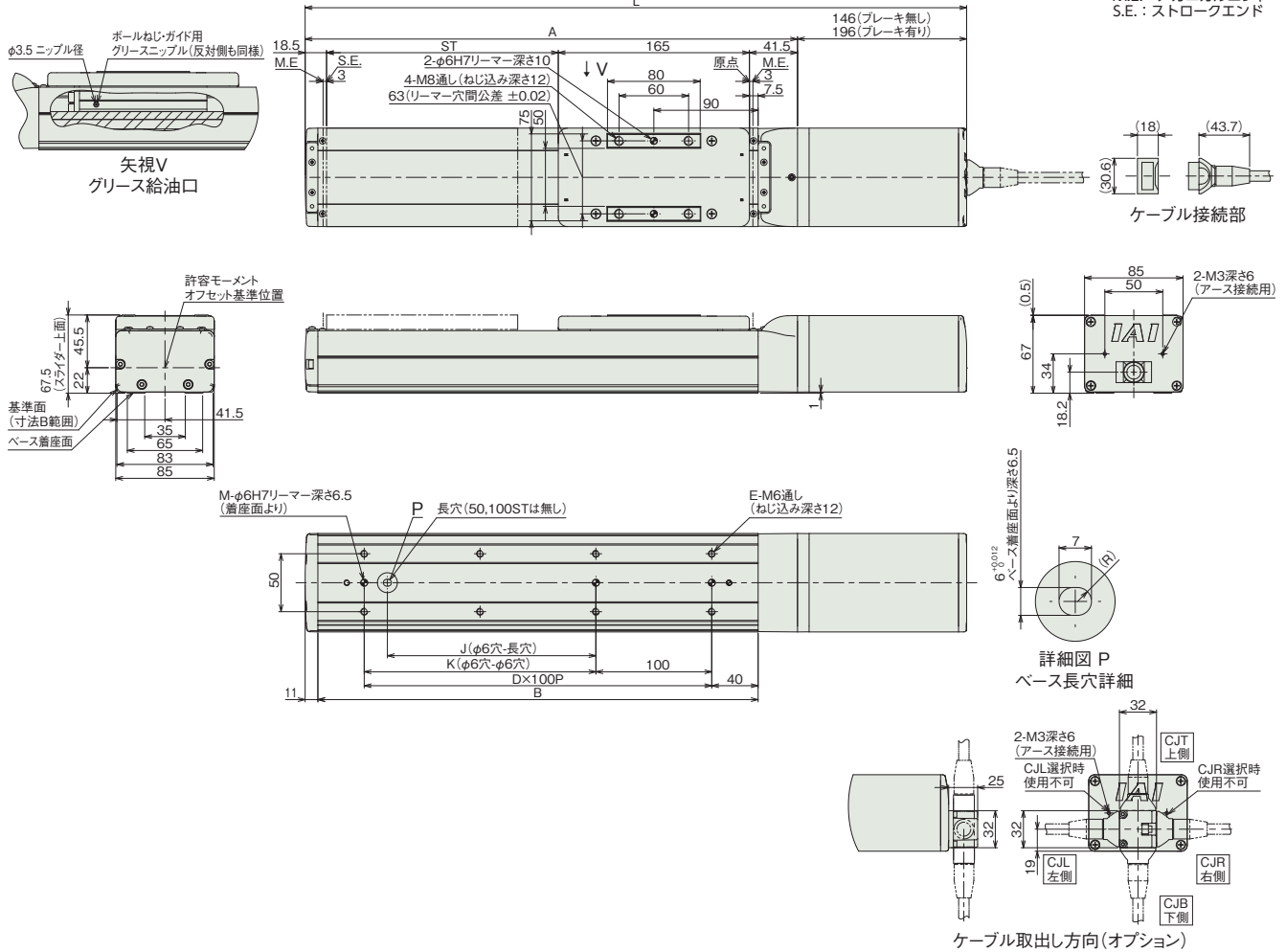


選定
注意事項
スライダ
リニアサーボ
ケーブル型式

RCP6/RCP6S
RCP3/4 RCP5
RCA
RCS4
RCS2
RCS3
ISB/ISPB
SSPA
ISA/ISPA
ISDB/ISDPB
NSA
NS
IF
オプション

■RCP6-SA8C

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。



■ストローク別寸法

	ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100
RCS2	L	421	471	521	571	621	671	721	771	821	871	921	971	1021	1071	1121	1171	1221	1271	1321	1371	1421	1471
		471	521	571	621	671	721	771	821	871	921	971	1021	1071	1121	1171	1221	1271	1321	1371	1421	1471	1521
RCS3	A	275	325	375	425	475	525	575	625	675	725	775	825	875	925	975	1025	1075	1125	1175	1225	1275	1325
	B	230	280	330	380	430	480	530	580	630	680	730	780	830	880	930	980	1030	1080	1130	1180	1230	1280
ISB/ISPB	D	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11	12
	E	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26
SSPA	J	0	0	80	180	180	280	280	380	380	480	480	580	580	680	680	780	780	880	880	980	980	1080
	K	0	100	100	200	200	300	300	400	400	500	500	600	600	700	700	800	800	900	900	1000	1000	1100
NSA/NSA	M	2	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3

■ストローク別質量

	ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100
ISDB/ISDPB	質量 (kg)	4.5	4.7	5.0	5.3	5.5	5.8	6.1	6.4	6.6	6.9	7.2	7.5	7.7	8.0	8.3	8.5	8.8	9.1	9.4	9.6	9.9	10.2
		5.0	5.2	5.5	5.8	6.1	6.3	6.6	6.9	7.1	7.4	7.7	8.0	8.2	8.5	8.8	9.1	9.3	9.6	9.9	10.1	10.4	10.7

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

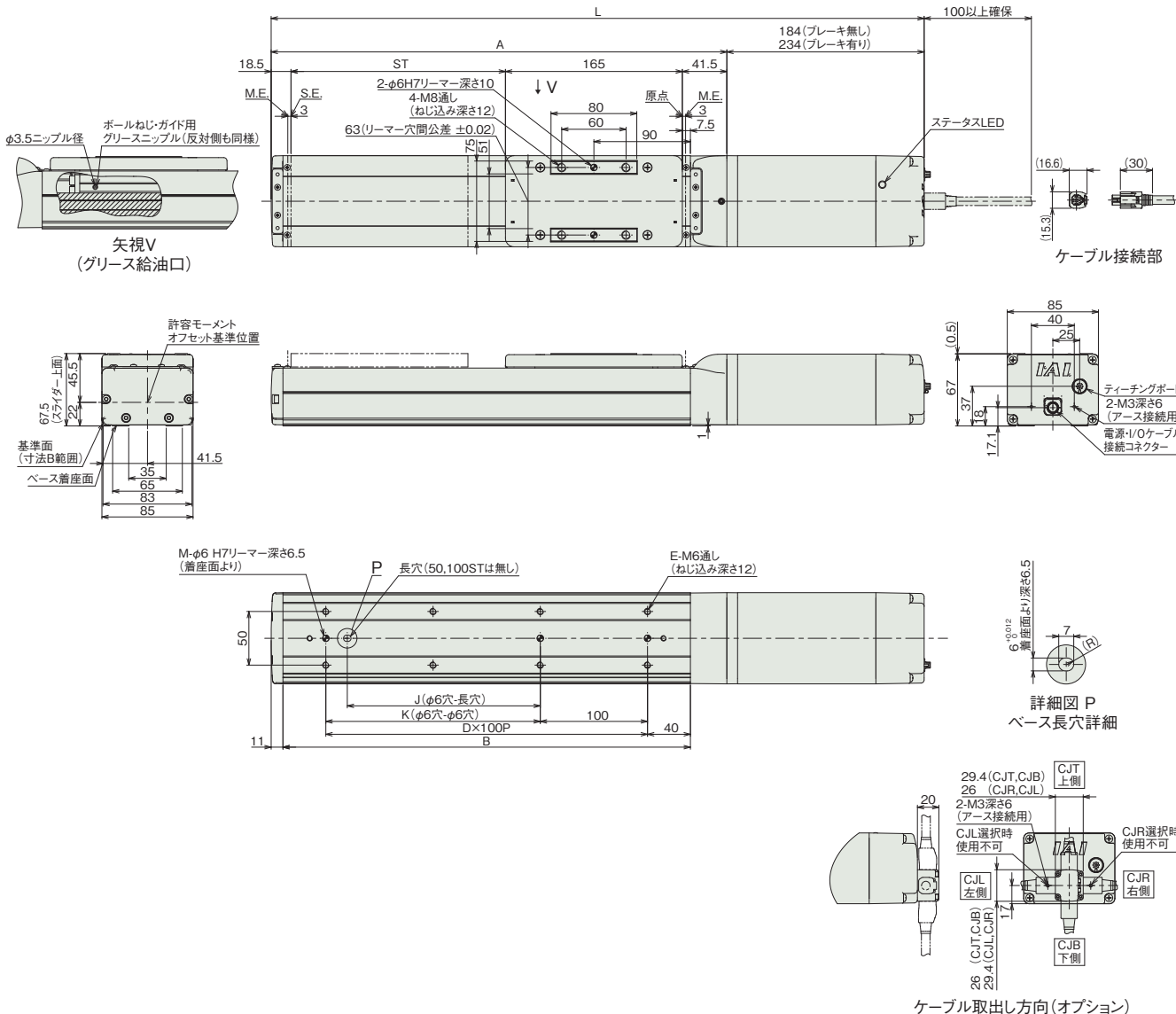
IF

オプション

■RCP6S-SA8C

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



選定
注意事項
スライダー
リニアサーボ
ケーブル型式
一覧表

■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	
L	ブレーキ無し	459	509	559	609	659	709	759	809	859	909	959	1009	1059	1109	1159	1209	1259	1309	1359	1409	1459	1509
	ブレーキ有り	509	559	609	659	709	759	809	859	909	959	1009	1059	1109	1159	1209	1259	1309	1359	1409	1459	1509	1559
A	275	325	375	425	475	525	575	625	675	725	775	825	875	925	975	1025	1075	1125	1175	1225	1275	1325	
B	230	280	330	380	430	480	530	580	630	680	730	780	830	880	930	980	1030	1080	1130	1180	1230	1280	
D	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11	12	
E	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	
J	0	0	80	180	180	280	280	380	380	480	480	580	580	680	680	780	780	880	880	980	980	1080	
K	0	100	100	200	200	300	300	400	400	500	500	600	600	700	700	800	800	900	900	1000	1000	1100	
M	2	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	
質量 (kg)	ブレーキ無し	4.7	4.9	5.2	5.5	5.8	6.0	6.3	6.6	6.9	7.1	7.4	7.7	7.9	8.2	8.5	8.8	9.0	9.3	9.6	9.9	10.1	10.4
	ブレーキ有り	5.2	5.5	5.7	6.0	6.3	6.5	6.8	7.1	7.4	7.6	7.9	8.2	8.5	8.7	9.0	9.3	9.5	9.8	10.1	10.4	10.6	10.9

RCP6/
RCP6S
RCP3/4
RCP5
RCA
RCS4
RCS2
RCS3
ISB/
ISPB
SSPA
ISA/
ISPA
ISDB/
ISDPB
NSA
NS
IF
オプション

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ		
				ポジショナー	パルス列	プログラム	DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN				ECM	
MSEL-PCF/PGF		4	単相AC 100~230V DC24V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	●	●	-	-	30000	-	8-259	
PCON-CFB/CGFB		1		●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-153
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)		-	-	-	●	●	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8		-	-	●	●	●	●	-	-	-	-	●	●	●	●	●	●	36000	-	8-49

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
(注) RCP6Sシリーズの内蔵コントローラーは、8-139ページをご確認ください。
(注) MSEL-PCF/PGFの3、4軸目は接続できません。

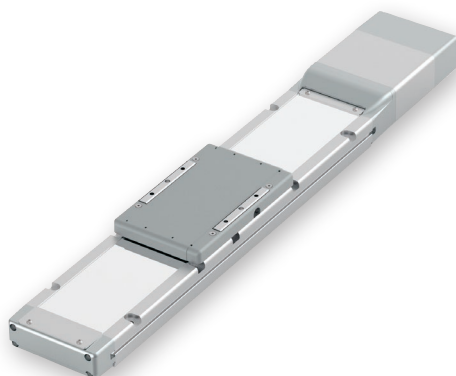
RCP6-WSA10C

RCP6S-WSA10C

±10μm 標準
±5μm 高精度 オプション設定
簡易防塵
バッテリーレスアップ
モーター ストレート
本体幅 100mm
24V パルス モーター

型式項目

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラー/ I/Oタイプ	ケーブル長	オプション
RCP6 コントローラー別置 RCP6S コントローラー内蔵	WSA10C	WA バッテリーレスアップ	35P パルスモーター 35□サイズ	16 16mm 10 10mm 5 5mm 2.5 2.5mm	50 50mm 500 500mm (50mm毎)	RCP6 P3 PCON MSEL P5 RCON RSEL RCP6S SE SIOタイプ	N 無し P 1m S 3m M 5m X□ 長さ指定 R□ ロボットケーブル	下記オプション 価格表参照



CE
RoHS 10

水平
垂直
横立て
天吊り

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	RCP6	RCP6S		RCP6	RCP6S
50	-	-	300	-	-
100	-	-	350	-	-
150	-	-	400	-	-
200	-	-	450	-	-
250	-	-	500	-	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
ケーブル取出し方向変更 (上側)	CJT	3-656	-
ケーブル取出し方向変更 (右側)	CJR	3-656	-
ケーブル取出し方向変更 (左側) (注1)	CJL	3-656	-
ケーブル取出し方向変更 (下側)	CJB	3-656	-
指定グリース塗布仕様	G1/G3/G4	3-657	-
高精度仕様 (注2)	HPR	3-657	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
スライダ一部ローラー仕様	SR	3-659	-

(注1) RCP6Sは選択できません。
(注2) リード16の時は選択できません。

POINT
選定上の注意

- (1) 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は 1-269 ページをご確認ください。
- (3) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご確認ください。
- (4) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 500mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご確認ください。
- (5) リード 10、16 は、垂直で設置することはできません。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	RCP6-WSA10C		RCP6S-WSA10C
		P3	P5	SE
標準タイプ	P(1m)	-	-	-
	S(3m)	-	-	-
	M(5m)	-	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-	-
ロボットケーブル	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-	-

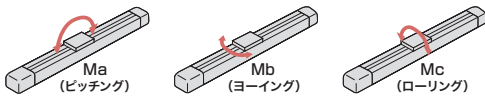
メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	16	10	5	2.5	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)(高出力有効)	4	15	28	40
		最大可搬質量(kg)(高出力無効)	4	12	25	36
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	840	610	390	195
		最低速度(mm/s)	20	13	7	4
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.1	0.5
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)(高出力有効)	-	-	3	10
		最大可搬質量(kg)(高出力無効)	-	-	3	10
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	-	-	350	175
		最低速度(mm/s)	-	-	7	4
		定格加減速度(G)	-	-	0.5	0.5
押付け	押付け時最大推力(N)	48	77	155	310	
	押付け時最高速度(mm/s)	20	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力(kgf)	-	-	3	10	
ストローク	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	500	500	500	500	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ8mm 転造C10
繰返し位置決め精度(注3)	±0.01mm 【±0.005mm】
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
	Ma: 271N・m
	Mb: 271N・m
静的許容モーメント	Mc: 553N・m
	Ma: 65.4N・m
	Mb: 65.4N・m
動的許容モーメント(注4)	Mc: 134N・m
	Ma: 65.4N・m
	Mb: 65.4N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	8192 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注3) 【 】内は高精度仕様(リード2.5、5、10)の場合です。
 (注4) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



速度・加速度別可搬質量表 ※高出力設定の詳細は1-25ページをご参照ください。

■高出力設定有効 搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード16

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)				
	0.1	0.3	0.5	0.7	1
0	4	4	3	3	2.5
140	4	4	3	3	2.5
280	4	4	3	3	2.5
420	4	4	3	3	2.5
560	4	4	3	1.5	1.5
700	4	4	3	0.5	0.5
840		1	0.5		

リード10

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)				
	0.1	0.3	0.5	0.7	1
0	15	15	13	13	12
85	15	15	13	13	12
175	15	15	13	12	10
260	15	15	13	10	8
350	15	15	13	8	5
435	15	15	10	7	4
525	15	10	5	3	2
610	15	5	2	1	

リード5

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)					垂直		
	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	28	25	22	20	20	3	3	3
40	28	25	22	20	20	3	3	3
85	28	25	22	20	20	3	3	3
130	28	25	22	20	20	3	3	3
175	28	25	22	20	20	3	3	3
215	28	25	22	20	18	3	3	3
260	28	25	22	20	14	3	3	3
305	28	22	18	14	10	2	1.5	1.5
350	28	18	11	7	6	1		
390	28	12	7	4	2			

リード2.5

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)					垂直		
	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	40	40	40	35	30	10	10	10
20	40	40	40	35	30	10	10	10
40	40	40	40	35	30	10	10	10
65	40	40	40	35	30	10	10	10
85	40	40	40	35	30	10	10	10
105	40	40	35	30	10	10	10	10
130	40	40	35	30	10	10	10	9
150	40	35	35	30	7	7	7	7
175	40	35	35	30	25	3	3	3
195	40	35	30	26	18			

■高出力設定無効 搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。

リード16

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)	
	0.3	0.7
0	4	3
140	4	3
280	4	3
420	4	3
560	3.5	1

リード10

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)	
	0.3	0.7
0	12	9.5
85	12	9.5
175	12	9
260	12	9
350	10.5	6.5
435	6	3.5
525	3	1.5

リード5

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)			垂直
	0.3	0.7	0.3	
0	25	20	3	
40	25	20	3	
85	25	20	3	
130	25	20	3	
175	25	19	3	
215	19	13	3	
260	10.5	7.5	2	

リード2.5

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)			垂直
	0.3	0.7	0.3	
0	36	27	10	
20	36	27	10	
40	36	27	10	
65	36	27	10	
85	36	27	9	
105	36	27	7	
130	33	20	4.5	

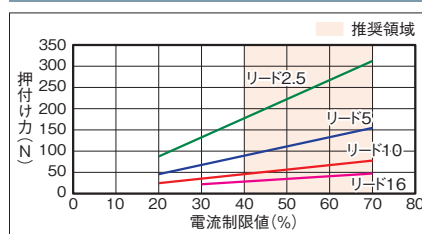
ストロークと最高速度

リード (mm)	接続 コントローラー	50~300 (50mm毎)	350 (mm)	400 (mm)	450 (mm)	500 (mm)
16	高出力有効	840			775	660
	高出力無効		560			
10	高出力有効	610		590	490	415
	高出力無効		525		490	415
5	高出力有効	390 <350>	355 <350>	290	245	205
	高出力無効		260		245	205
2.5	高出力有効	195 <175>	175	145	120	100
	高出力無効		130		120	100

(単位はmm/s)

(注) < >内は垂直使用の場合です。

押付け力と電流制限値の相関図



選定
注意事項
スライダ
リニアサーボ
ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S
RCP3/4
RCP5
RCA
RCS4
RCS2
RCS3
ISB/
ISPB
SSPA
ISA/
ISPA
ISDB/
ISPDB
NSA
NS
IF
オプション

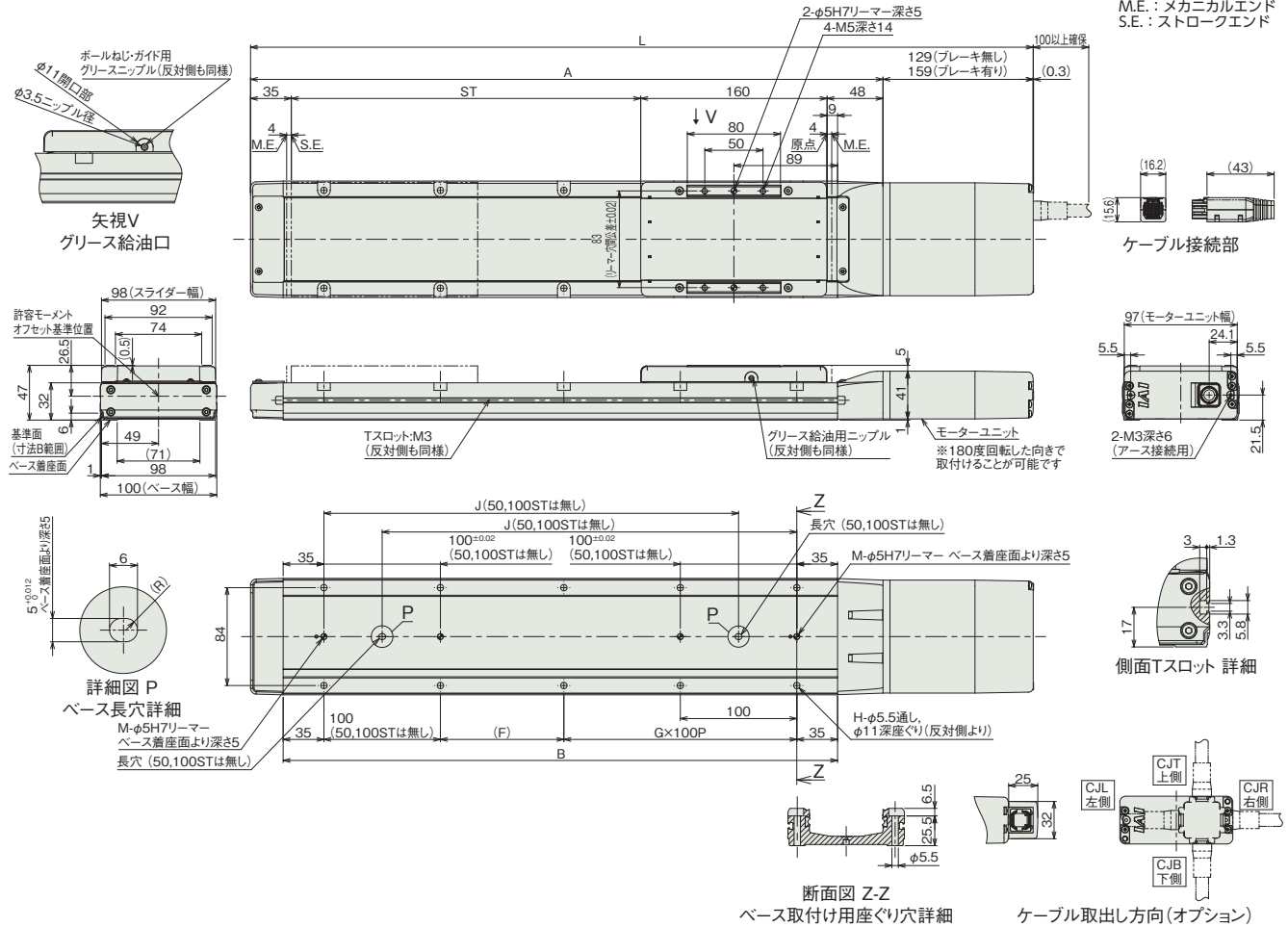
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD
3次元 CAD

■RCP6-WSA10C

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。



■ストローク別寸法

ストローク		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
L	ブレーキ無し	422	472	522	572	622	672	722	772	822	872
	ブレーキ有り	452	502	552	602	652	702	752	802	852	902
RCS2	A	293	343	393	443	493	543	593	643	693	743
	B	226	276	326	376	426	476	526	576	626	676
	F	156	206	56	106	56	106	56	106	56	106
RCS3	G	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4
	H	4	4	8	8	10	10	12	12	14	14
	J	-	-	206	256	306	356	406	456	506	556
ISB/ ISPB	M	1	1	2	2	2	2	2	2	2	2

■ストローク別質量

ストローク		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
ISA/ ISPA	質量(kg)	2.9	3.1	3.4	3.6	3.8	4.1	4.3	4.6	4.8	5.0
		3.1	3.3	3.6	3.8	4.0	4.3	4.5	4.8	5.0	5.2

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

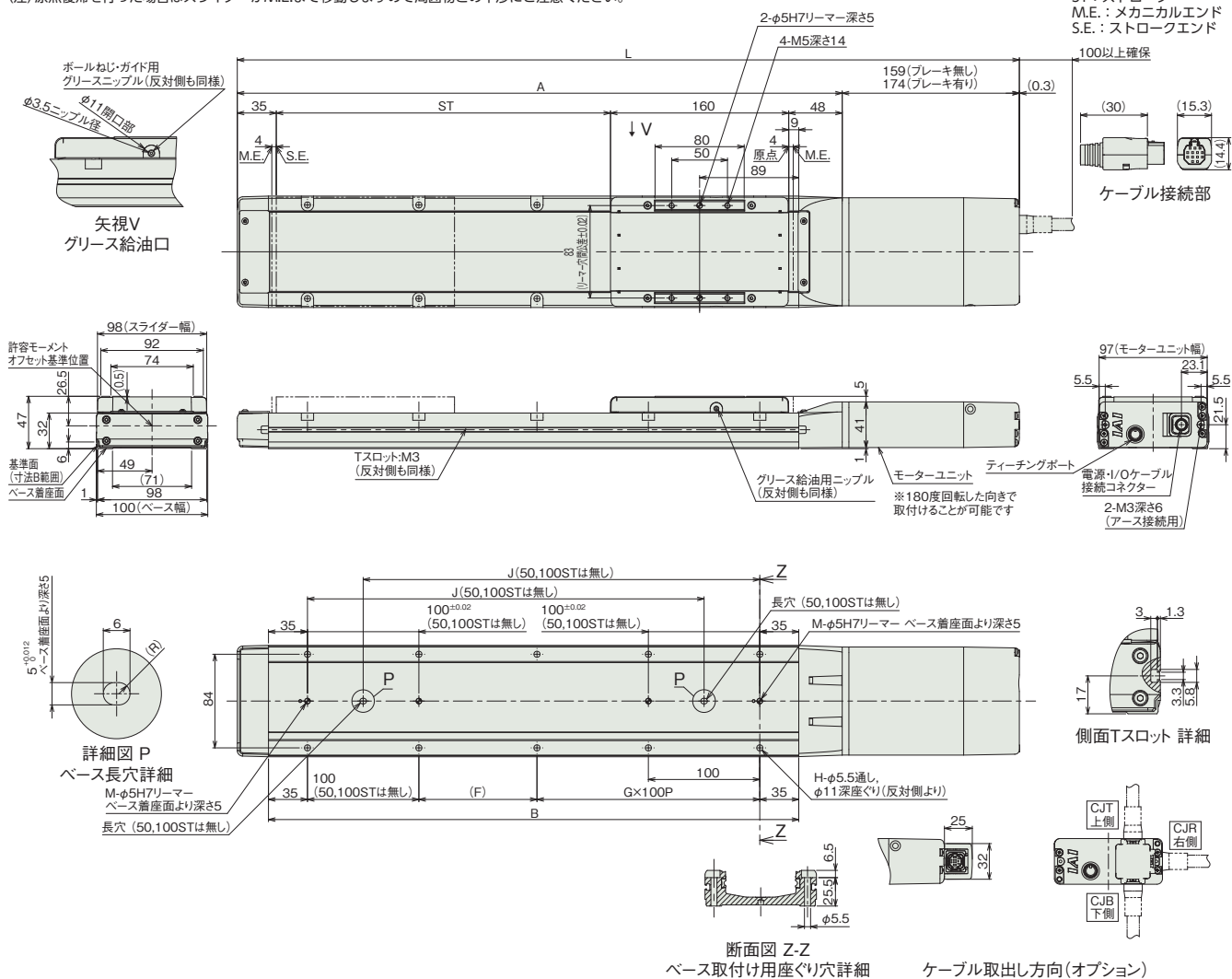
NS

IF

オプション

■RCP6S-WSA10C

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。



■ストローク別寸法

ストローク		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
L	ブレーキ無し	452	502	552	602	652	702	752	802	852	902
	ブレーキ有り	467	517	567	617	667	717	767	817	867	917
A		293	343	393	443	493	543	593	643	693	743
B		226	276	326	376	426	476	526	576	626	676
F		156	206	56	106	56	106	56	106	56	106
G		0	0	1	1	2	2	3	3	4	4
H		4	4	8	8	10	10	12	12	14	14
J		-	-	206	256	306	356	406	456	506	556
M		1	1	2	2	2	2	2	2	2	2

■ストローク別質量

ストローク		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
質量 (kg)	ブレーキ無し	3.0	3.2	3.5	3.7	3.9	4.2	4.4	4.7	4.9	5.1
	ブレーキ有り	3.1	3.4	3.6	3.9	4.1	4.3	4.6	4.8	5.1	5.3

■適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続 可能軸数	電源電圧	制御方法												最大位置決め点数	標準価格	参照ページ	
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク								※選択				
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM				
MSEL-PC/PG		4	単相AC 100~230V DC24V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	30000	-	8-259	
PCON-CB/CGB		1		※選択	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-153
PCON-CYB/PLB/POB		1		※選択	●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	-	8-179
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)		-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8		-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	36000	-	8-49

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
(注) RCP6Sシリーズの内蔵コントローラーは、8-139ページをご確認ください。

選定
注意事項
スライダ
リニアサーボ
ケーブル型式

RCP6/
RCP6S
RCP3/4
RCP5
RCA
RCS4
RCS2
RCS3
ISB/
ISPB
SSPA
ISA/
ISPA
ISDB/
ISDPB
NSA
NS
IF
オプション

RCP6-WSA12C

RCP6S-WSA12C

±10μm 標準
±5μm 高精度 オプション設定
簡易防塵
バッテリーレスアップ
モーターストレート
本体幅 120mm
24V パルスモーター

■型式項目

WSA12C		WA		42P													
シリーズ	タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラー/ I/Oタイプ	ケーブル長		オプション								
RCP6 コントローラー別置 RCP6S コントローラー内蔵		WA バッテリーレスアップ	42P パルスモーター 42□サイズ	20 20mm 12 12mm 6 6mm 3 3mm	50 50mm 800 800mm (50mm毎)	RCP6 P3 PCON MSEL P5 RCON RSEL RCP6S SE SIOタイプ	N 無し P 1m S 3m M 5m X□□ 長さ指定 R□□ ロボットケーブル	下記オプション 価格表参照									



CE
RoHS 10

水平
垂直
横立て
天吊り

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	RCP6	RCP6S		RCP6	RCP6S
50	-	-	450	-	-
100	-	-	500	-	-
150	-	-	550	-	-
200	-	-	600	-	-
250	-	-	650	-	-
300	-	-	700	-	-
350	-	-	750	-	-
400	-	-	800	-	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
ケーブル取出し方向変更 (上側)	CJT	3-656	-
ケーブル取出し方向変更 (右側)	CJR	3-656	-
ケーブル取出し方向変更 (左側)	CJL	3-656	-
ケーブル取出し方向変更 (下側)	CJB	3-656	-
指定グリース塗布仕様	G1/G3/G4	3-657	-
高精度仕様 (注1)	HPR	3-657	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
スライダ部ローラー仕様	SR	3-659	-

(注1) リード20の時は選択できません。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	RCP6-WSA12C		RCP6S-WSA12C
		P3	P5	SE
標準タイプ	P(1m)	-	-	-
	S(3m)	-	-	-
	M(5m)	-	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-	-
ロボットケーブル	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-	-
	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-	-

POINT
選定上の注意

- [メインスペック] の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は 1-269 ページをご確認ください。
- RCP6S (コントローラー内蔵) のリード 3/6 は、使用周囲温度によって、デューティの制限が必要です。詳細は 1-280 ページをご確認ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご確認ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 450mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご確認ください。
- リード 12、20 は、垂直で設置することはできません。

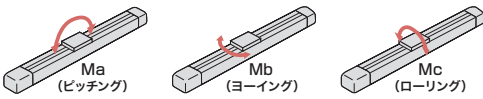
メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	20	12	6	3	
	可搬質量	最大可搬質量(kg)(高出力有効)	12	25	40	60
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)(高出力無効)	8	18	30	42
		最高速度(mm/s)	800	600	450	225
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	25	15	8	4
		定格加減速度(G)	0.5	0.3	0.3	0.1
		最高加減速度(G)	1	1	1	1
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)(高出力有効)	-	-	9	18
		最大可搬質量(kg)(高出力無効)	-	-	8	15
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	-	-	400	225
		最低速度(mm/s)	-	-	8	4
		定格加減速度(G)	-	-	0.5	0.5
押付け	押付け時最大推力(N)	56	93	185	370	
	押付け最高速度(mm/s)	20	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力(kgf)	-	-	9	18	
ストローク	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	800	800	800	800	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ10mm 転造C10
繰返し位置決め精度(注2)	±0.01mm 【±0.005mm】
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
	Ma: 311N・m
	Mb: 311N・m
静的許容モーメント	Mc: 827N・m
	Ma: 87.5N・m
	Mb: 87.5N・m
動的許容モーメント(注3)	Mc: 233N・m
	Ma: 87.5N・m
	Mb: 87.5N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	8192 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注2) 【 】内は高精度仕様(リード3、6、12)の場合です。
 (注3) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



速度・加速度別可搬質量表 ※高出力設定の詳細は1-25ページをご参照ください。

■高出力設定有効 搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード20

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)				
	0.1	0.3	0.5	0.7	1
0	12	12	12	11	11
160	12	12	12	11	11
320	12	12	12	11	9
480	12	12	12	11	9
640		12	10	9	8
800		10	9		

リード12

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)				
	0.1	0.3	0.5	0.7	1
0	25	25	18	16	12
100	25	25	18	16	12
200	25	25	18	16	10
285	25	25	18	12	8
400	20	20	14	10	6
500	15	15	8	6	4
600	10	10	6	3	2

リード6

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)				垂直			
	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	40	40	35	30	25	9	9	9
50	40	40	35	30	25	9	9	9
100	40	40	35	30	25	9	9	9
140	40	40	35	25	25	9	9	9
200	40	40	30	25	20	9	9	9
250	40	40	27.5	22.5	18	9	8	8
290	40	35	25	20	14	5	5	4
350	40	28	14	12	10	2	2	1
400	30	18	10	6	5	0.5		
450	25	8	3					

リード3

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)					垂直		
	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	60	56	50	45	40	18	18	18
25	60	56	50	45	40	18	18	18
50	60	56	50	45	40	18	18	18
65	60	56	46	41	40	18	18	18
100	60	56	46	41	40	18	18	18
125	60	56	46	40	30	18	18	10
150	60	50	40	30	25	14	14	6
180	60	40	35	25	20	11	11	5
200	60	35	30	20	14	7	6	4.5
225	40	16	16	10	6	5	3	2

■高出力設定無効 搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。

リード20

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)	
	0.3	0.7
0	8	4
160	8	4
320	8	4
480	8	4
640	5	3

リード12

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)	
	0.3	0.7
0	18	15.5
100	18	15.5
200	18	14
285	18	11
400	12	7.5
500	6	4

リード6

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)		垂直
	0.3	0.7	0.3
0	30	30	8
50	30	30	8
100	30	30	8
140	30	30	8
200	30	19	5.5
250	19	16.5	3
290	14	9	2

リード3

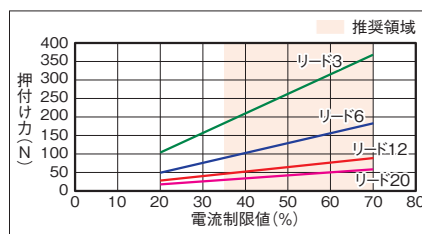
姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)			垂直
	0.3	0.7	0.3	0.3
0	42	33	15	
25	42	33	15	
50	42	33	15	
65	42	33	13	
100	42	33	12	
125	42	30	8	
150	30	24	4.5	

ストロークと最高速度

リード (mm)	接続 コントローラー	50~350 (50mm毎)	400 (mm)	450 (mm)	500 (mm)	550 (mm)	600 (mm)	650 (mm)	700 (mm)	750 (mm)	800 (mm)
20	高出力有効	800			740		650	580 520			
	高出力無効	640					580 520				
12	高出力有効	600			535	465	405	355	315	285	
	高出力無効	500				465 405 355 315 285					
6	高出力有効	450 <400>	435 <400>	365	310	265	230	200	175	155	140
	高出力無効	290		265 230 200 175 155 140							
3	高出力有効	225	215	180	150	130	115	100	85	75	70
	高出力無効	150			130 115 100 85 75 70						

(注) < >内は垂直使用の場合です。

押付け力と電流制限値の相関図



選定
注意事項
スライダ
リニアサーボ
ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S
RCP3/4
RCP5
RCA
RCS4
RCS2
RCS3
ISB/
ISPB
SSPA
ISA/
ISPA
ISDB/
ISPDB
NSA
NS
IF
オプション

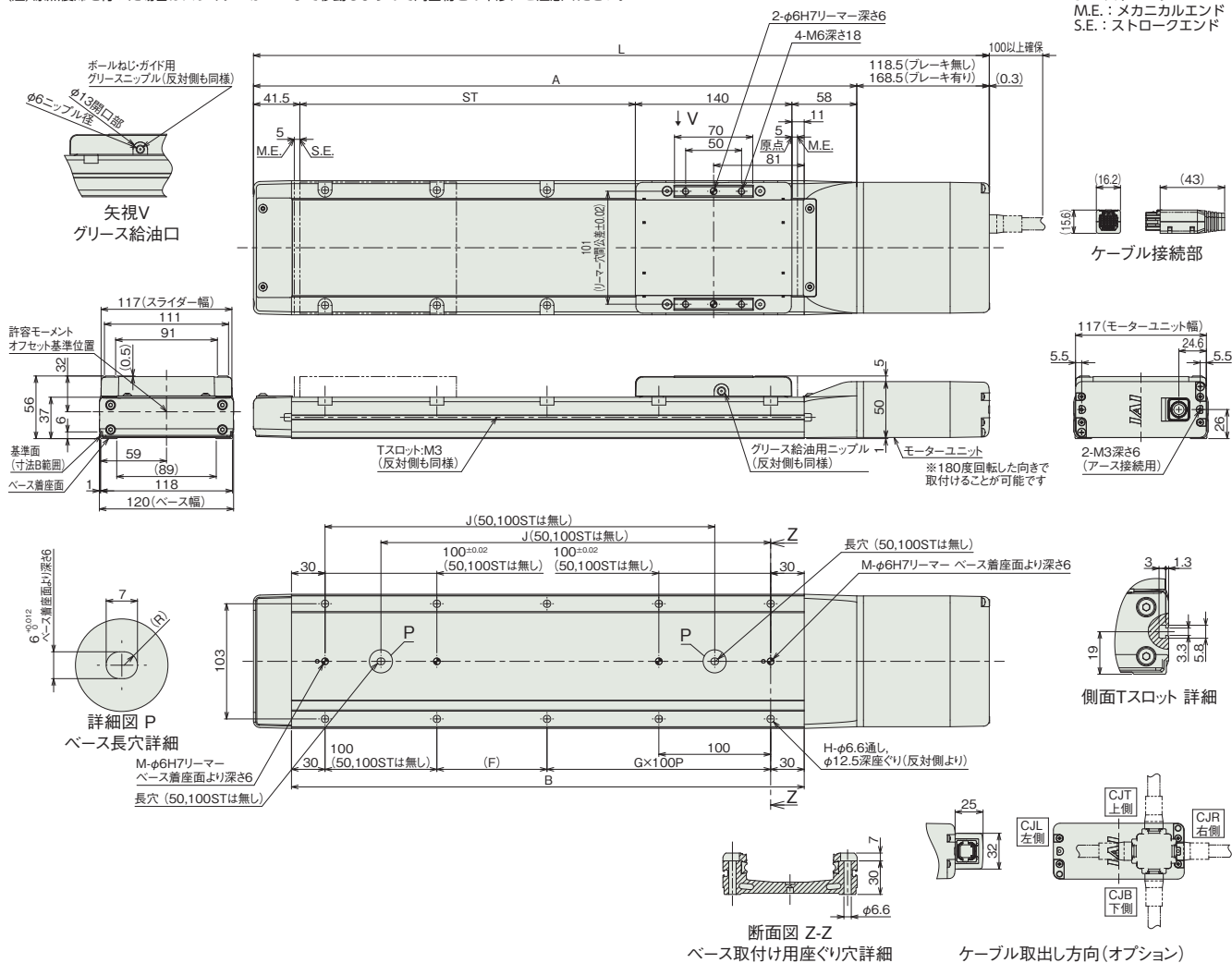
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



■RCP6-WSA12C

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	
L	ブレーキ無し	408	458	508	558	608	658	708	758	808	858	908	958	1008	1058	1108	1158
	ブレーキ有り	458	508	558	608	658	708	758	808	858	908	958	1008	1058	1108	1158	1208
A	289.5	339.5	389.5	439.5	489.5	539.5	589.5	639.5	689.5	739.5	789.5	839.5	889.5	939.5	989.5	1039.5	
B	208.5	258.5	308.5	358.5	408.5	458.5	508.5	558.5	608.5	658.5	708.5	758.5	808.5	858.5	908.5	958.5	
F	148.5	198.5	248.5	298.5	348.5	398.5	448.5	498.5	548.5	598.5	648.5	698.5	748.5	798.5	848.5		
G	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	
H	4	4	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	
J	-	-	198.5	248.5	298.5	348.5	398.5	448.5	498.5	548.5	598.5	648.5	698.5	748.5	798.5	848.5	
M	1	1	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
質量 (kg)																
ブレーキ無し	3.8	4.1	4.4	4.8	5.1	5.4	5.8	6.1	6.4	6.8	7.1	7.4	7.8	8.1	8.4	8.8
ブレーキ有り	4.0	4.4	4.7	5.0	5.4	5.7	6.0	6.4	6.7	7.1	7.4	7.7	8.1	8.4	8.7	9.1

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

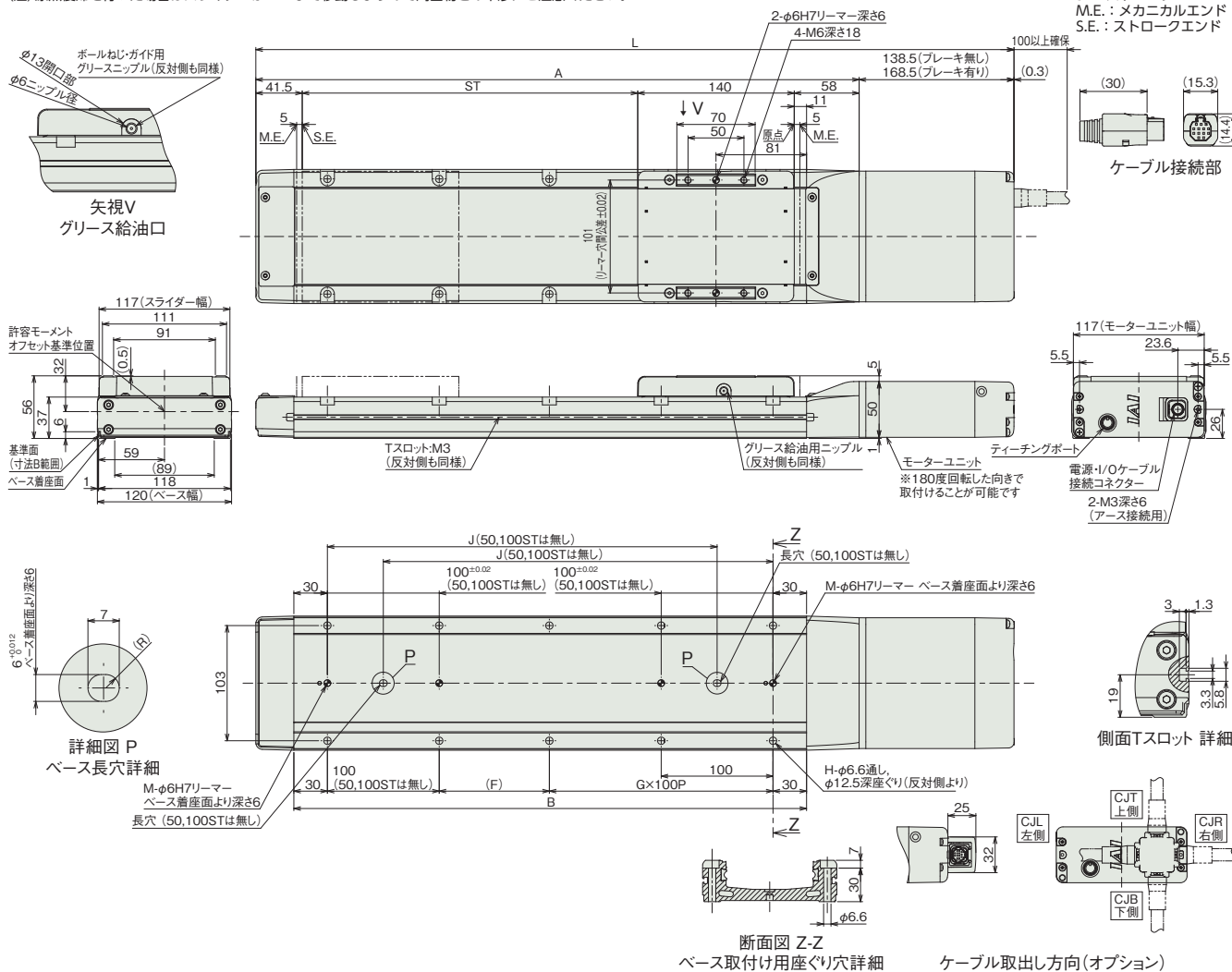
NS

IF

オプション

■RCP6S-WSA12C

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	
L	ブレーキ無し	428	478	528	578	628	678	728	778	828	878	928	978	1028	1078	1128	1178
	ブレーキ有り	458	508	558	608	658	708	758	808	858	908	958	1008	1058	1108	1158	1208
A	289.5	339.5	389.5	439.5	489.5	539.5	589.5	639.5	689.5	739.5	789.5	839.5	889.5	939.5	989.5	1039.5	
B	208.5	258.5	308.5	358.5	408.5	458.5	508.5	558.5	608.5	658.5	708.5	758.5	808.5	858.5	908.5	958.5	
F	148.5	198.5	248.5	298.5	348.5	398.5	448.5	498.5	548.5	598.5	648.5	698.5	748.5	798.5	848.5		
G	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	
H	4	4	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	
J	-	-	198.5	248.5	298.5	348.5	398.5	448.5	498.5	548.5	598.5	648.5	698.5	748.5	798.5	848.5	
M	1	1	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	
質量 (kg)	ブレーキ無し	3.8	4.2	4.5	4.8	5.2	5.5	5.8	6.2	6.5	6.8	7.2	7.5	7.8	8.2	8.5	8.8
	ブレーキ有り	4.1	4.4	4.7	5.1	5.4	5.7	6.1	6.4	6.7	7.1	7.4	7.8	8.1	8.4	8.8	9.1

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法										最大位置決め点数	標準価格	参照ページ			
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク					※選択							
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM				
MSEL-PC/PG		4	単相AC 100~230V DC24V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	30000	-	8-259	
PCON-CB/CGB		1		※選択	※選択	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-153
PCON-CYB/PLB/POB		1		※選択	※選択	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	-	8-179
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)		-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジショナーデータなし)	-	8-47
RSEL		8		-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	36000	-	8-49

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
(注) RCP6Sシリーズの内蔵コントローラーは、8-139ページをご確認ください。

選定
注意事項
スライダ
リニアサーボ
ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

RCP6-WSA14C

RCP6S-WSA14C

±10μm
標準

±5μm
高精度
オプション設定

簡易防塵

バッテリー
レスアップ

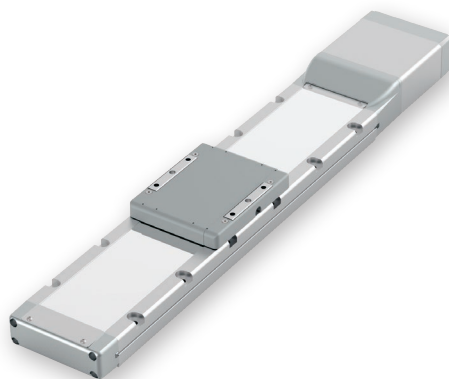
モーター
ストレート

本体幅
140
mm

24v
パルス
モーター

型式項目

WSA14C		WA		56P												
シリーズ	タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラー/ I/Oタイプ	ケーブル長		オプション							
RCP6 コントローラー別置 RCP6S コントローラー内蔵		WA バッテリーレスアップ	56P パルスモーター 56□サイズ	24 24mm 16 16mm 8 8mm 4 4mm	50 50mm 800 800mm (50mm毎)	RCP6 P3 PCON MSEL P5 RCON RSEL RCP6S SE SIOタイプ	N 無し P 1m S 3m M 5m X□□ 長さ指定 R□□ ロボットケーブル	下記オプション 価格表参照								



水平

垂直

横立て

天吊り

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	RCP6	RCP6S		RCP6	RCP6S
50	-	-	450	-	-
100	-	-	500	-	-
150	-	-	550	-	-
200	-	-	600	-	-
250	-	-	650	-	-
300	-	-	700	-	-
350	-	-	750	-	-
400	-	-	800	-	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
ケーブル取出し方向変更 (上側)	CJT	3-656	-
ケーブル取出し方向変更 (右側)	CJR	3-656	-
ケーブル取出し方向変更 (左側)	CJL	3-656	-
ケーブル取出し方向変更 (下側)	CJB	3-656	-
指定グリース塗布仕様	G1/G3/G4	3-657	-
高精度仕様 (注1)	HPR	3-657	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
スライダ部ローラー仕様	SR	3-659	-

(注1) リード16・24の時は選択できません。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	RCP6-WSA14C		RCP6S-WSA14C
		P3	P5	SE
標準タイプ	P(1m)	-	-	-
	S(3m)	-	-	-
	M(5m)	-	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-	-
ロボットケーブル	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-	-
	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-	-

POINT

選定上の
注意

- (1) 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は1-269ページをご確認ください。
- (3) RCP6S (コントローラー内蔵) のリード4/8/16は、使用周囲温度によって、デューティの制限が必要です。詳細は1-280ページをご確認ください。
- (4) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご確認ください。
- (5) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向550mm以下です。張出し負荷長は1-16ページの図をご確認ください。
- (6) リード16、24は垂直で設置することはできません。

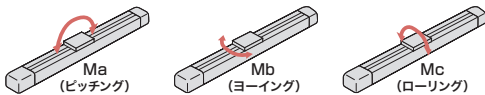
メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	24	16	8	4	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg) (高出力有効)	25	50	65	80
		最大可搬質量(kg) (高出力無効)	15.5	33	45	54
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	700	560	420	210
		最低速度(mm/s)	30	20	10	5
		定格加減速度(G)	0.3	0.1	0.3	0.3
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg) (高出力有効)	-	-	14	26
		最大可搬質量(kg) (高出力無効)	-	-	11	18
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	-	-	350	175
		最低速度(mm/s)	-	-	10	5
		定格加減速度(G)	-	-	0.5	0.5
押付け	押付け時最大推力(N)	139	209	418	836	
	押付け時最高速度(mm/s)	20	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力(kgf)	-	-	14	26	
ストローク	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	800	800	800	800	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ12mm 転造C10
繰返し位置決め精度(注2)	±0.01mm 【±0.005mm】
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 462N・m
	Mb: 462N・m
	Mc: 1170N・m
動的許容モーメント(注3)	Ma: 122N・m
	Mb: 122N・m
	Mc: 308N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
エンコーダー種類	パッシブレスアップソリュート
エンコーダーパルス数	8192 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注2) 【 】内は高精度仕様(リード4、8)の場合です。
 (注3) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-24ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



速度・加速度別可搬質量表 ※高出力設定の詳細は1-25ページをご参照ください。

■高出力設定有効 搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード24

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)				
	0.1	0.3	0.5	0.7	1
0	25	25	23	20	17
140	25	25	23	20	17
420	25	25	23	20	15
560	20	19	14	12	9
700	20	10	6	6	6

リード16

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)				
	0.1	0.3	0.5	0.7	1
0	50	42	40	32	30
140	50	42	40	32	30
280	50	42	35	23	17
420	47	25	18	14	10
560	12	10	5	3	2

リード8

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)					垂直		
	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	65	65	55	50	45	14	14	14
70	65	65	55	50	45	14	14	14
140	65	65	55	46	45	12	12	12
210	65	65	45	36	22	10	10	9
280	65	39	27	18	12	8	5	4
350	61	19	10			2		
420	20	6						

リード4

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)					垂直		
	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	80	80	70	65	60	26	26	26
35	80	80	70	65	60	26	26	26
70	80	80	70	65	60	26	26	26
105	80	80	60	50	40	22	20	18
140	80	50	30	20	15	16	12	10
175	50	15				6	1	
210	20							

■高出力設定無効 搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。

リード24

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)	
	0.3	0.7
0	15.5	12
140	15.5	12
420	13	8
560	7.5	3

リード16

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)	
	0.3	0.7
0	33	24.5
140	33	24.5
280	22.5	12.5
420	9.5	3.5

リード8

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)			垂直
	0.3	0.7	0.3	0.3
0	45	33	11	
70	45	33	11	
140	45	27.5	10.5	
210	13.5	9	3	

リード4

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)			垂直
	0.3	0.7	0.3	0.3
0	54	48	18	
35	54	48	18	
70	54	48	18	
105	36	24	6	

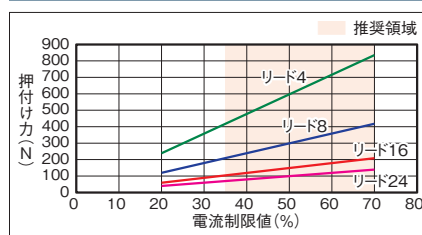
ストロークと最高速度

リード (mm)	接続 コントローラー	50~500 (50mm毎)	550 (mm)	600 (mm)	650 (mm)	700 (mm)	750 (mm)	800 (mm)
24	高出力有効					700		665
	高出力無効					560		
16	高出力有効						550	490
	高出力無効					420		440
8	高出力有効		420	400	350	305	270	240
	高出力無効		<350>	<350>				215
4	高出力有効		210	200	170	150	135	120
	高出力無効		<175>	<175>				105

(単位はmm/s)

(注) < >内は垂直使用の場合です。

押付け力と電流制限値の相関図



選定
注意事項
スライダ
リニアサーボ
ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S
RCP3/4
RCP5
RCA
RCS4
RCS2
RCS3
ISB/
ISPB
SSPA
ISA/
ISPA
ISDB/
ISDPB
NSA
NS
IF
オプション

寸法図

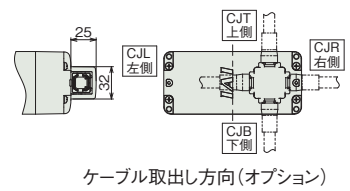
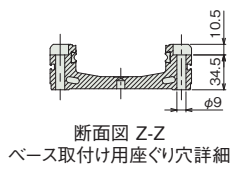
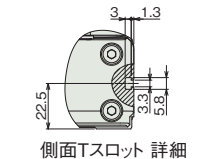
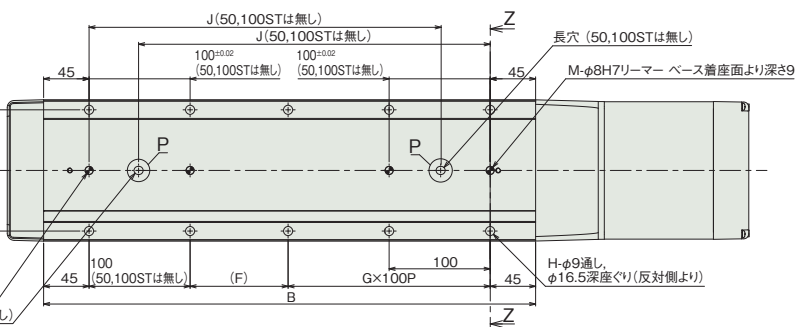
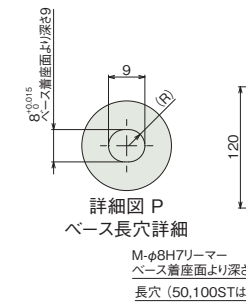
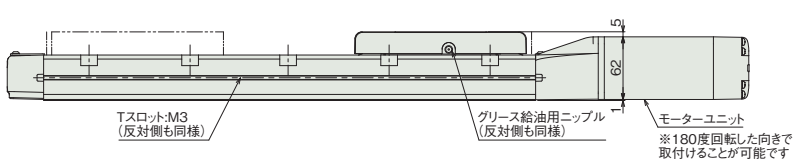
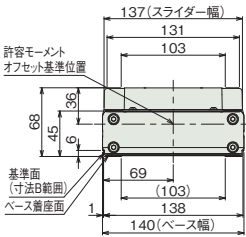
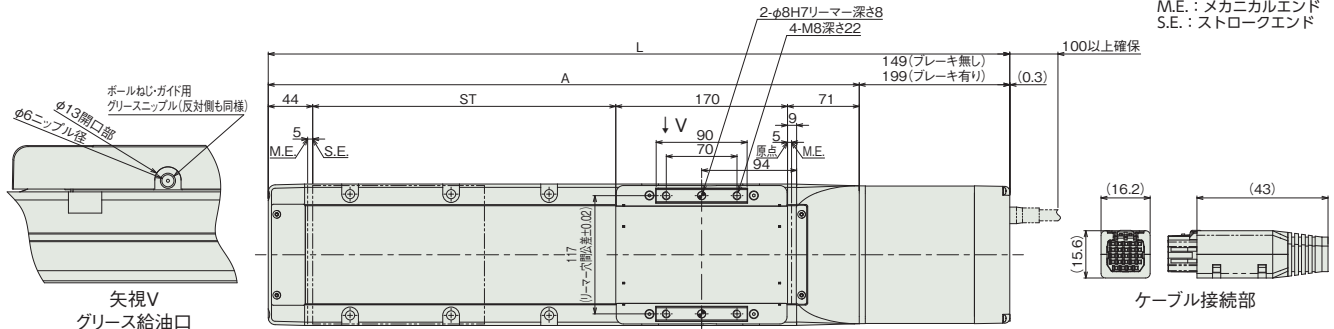
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



■RCP6-WSA14C

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
L	ブレーキ無し	484	534	584	634	684	734	784	834	884	934	1034	1084	1134	1184	1234
	ブレーキ有り	534	584	634	684	734	784	834	884	934	984	1034	1084	1134	1184	1234
A	335	385	435	485	535	585	635	685	735	785	835	885	935	985	1035	1085
B	237	287	337	387	437	487	537	587	637	687	737	787	837	887	937	987
F	147	197	47	97	47	97	47	97	47	97	47	97	47	97	47	97
G	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7
H	4	4	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20
J	-	-	198	248	298	348	398	448	498	548	598	648	698	748	798	848
M	1	1	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
質量 (kg)	ブレーキ無し	6.6	7.0	7.5	8.0	8.5	8.9	9.4	9.9	10.4	10.9	11.3	11.8	12.3	12.8	13.2
	ブレーキ有り	7.0	7.5	8.0	8.5	8.9	9.4	9.9	10.4	10.9	11.3	11.8	12.3	12.8	13.2	14.2

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/RCP6S

RCP3/4 RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/ISPB

SSPA

ISA/ISPA

ISDB/ISPDB

NSA

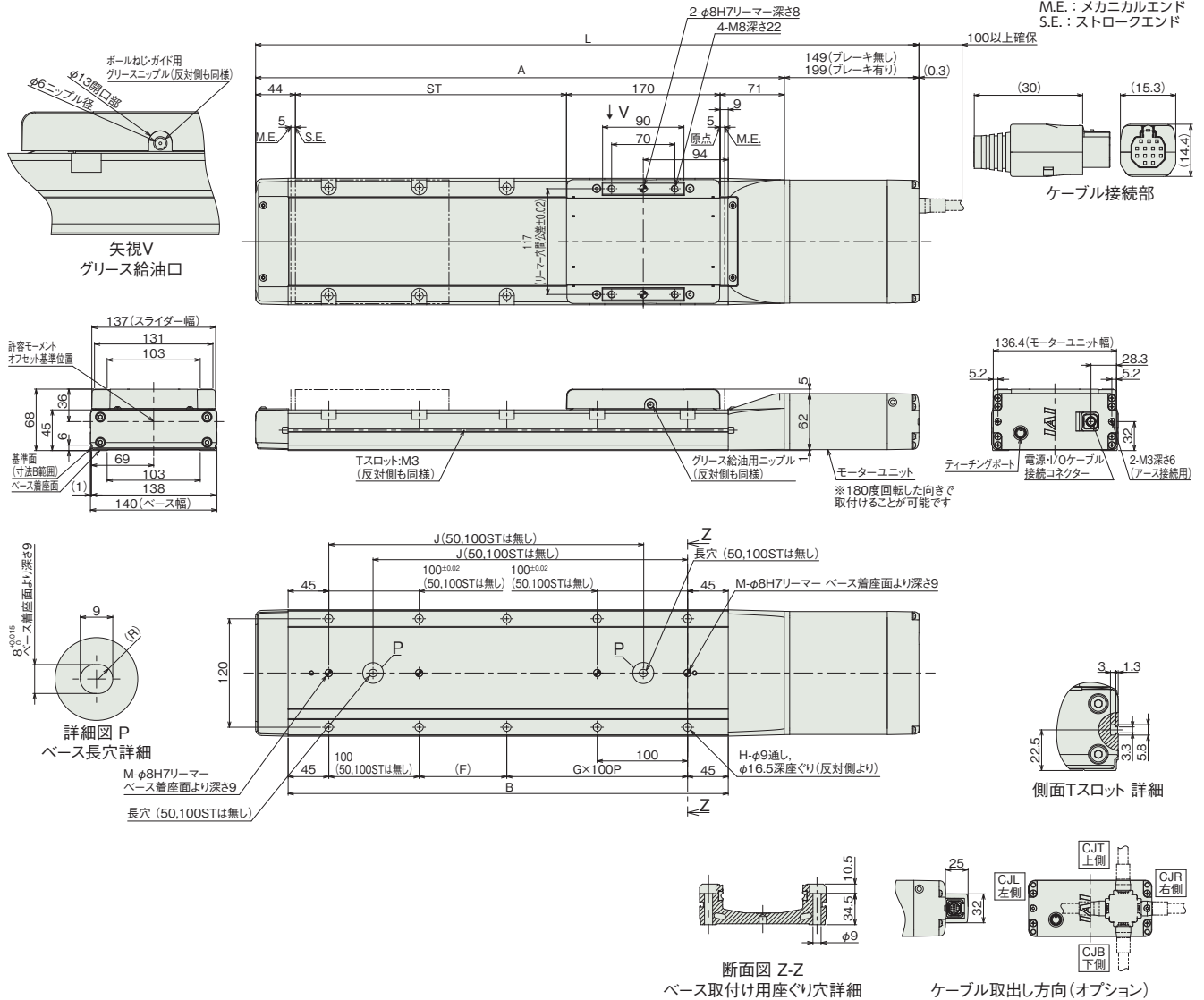
NS

IF

オプション

■RCP6S-WSA14C

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。



選定
注意事項
スライダ
リニアサーボ
ケーブル型式

■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	
L	ブレーキ無し	484	534	584	634	684	734	784	834	884	934	984	1034	1084	1134	1184	1234
	ブレーキ有り	534	584	634	684	734	784	834	884	934	984	1034	1084	1134	1184	1234	1284
A	335	385	435	485	535	585	635	685	735	785	835	885	935	985	1035	1085	
B	237	287	337	387	437	487	537	587	637	687	737	787	837	887	937	987	
F	147	197	247	297	347	397	447	497	547	597	647	697	747	797	847	897	
G	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	
H	4	4	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	
J	-	-	198	248	298	348	398	448	498	548	598	648	698	748	798	848	
M	1	1	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
質量 (kg)	ブレーキ無し	6.6	7.1	7.6	8.0	8.5	9.0	9.5	9.9	10.4	10.9	11.4	11.9	12.3	12.8	13.3
	ブレーキ有り	7.1	7.6	8.0	8.5	9.0	9.5	9.9	10.4	10.9	11.4	11.8	12.3	12.8	13.3	14.2

■適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続 可能軸数	電源電圧	制御方法												最大位置決め点数	標準価格	参照ページ		
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク								※選択					
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
MSEL-PC/PG		4	単相AC 100~230V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	●	-	30000	-	8-259	
PCON-CB/CGB		1		※選択	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-153
PCON-CYB/PLB/POB		1		※選択	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	-	8-179
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)		-	-	-	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	-	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8		-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	-	-	-	36000	-	8-49

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
(注) RCP6Sシリーズの内蔵コントローラーは、8-139ページをご確認ください。

RCP6/
RCP6S
RCP3/4
RCP5
RCA
RCS4
RCS2
RCS3
ISB/
ISPB
SSPA
ISA/
ISPA
ISDB/
ISDPB
NSA
NS
IF
オプション

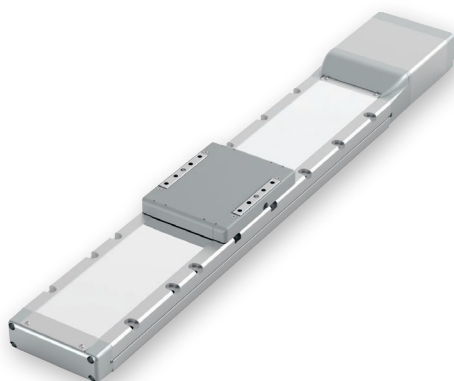
RCP6-WSA16C

RCP6S-WSA16C

±10μm 標準
±5μm 高精度 オプション設定
簡易防塵
バッテリーレスアップ
モーターストレート
本体幅 160mm
24V パルスモーター

型式項目

WSA16C		WA		56SP												
シリーズ	タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラー/ I/Oタイプ	ケーブル長		オプション							
RCP6 コントローラー別置 RCP6S コントローラー内蔵		WA バッテリーレスアップ	56SP 高推力 パルスモーター 56□サイズ	20 20mm 10 10mm 5 5mm	50 50mm 1100 1100mm (50mm毎)	RCP6 P4 PCON-CFB/CGFB MSEL-PCF/PGF P6 RCON RSEL RCP6S SE SIOタイプ	N 無し P 1m S 3m M 5m X□ 長さ指定 R□ ロボットケーブル		下記オプション 価格表参照							



CE
RoHS 10

水平
垂直
横立
天吊り

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	RCP6	RCP6S		RCP6	RCP6S
50	-	-	600	-	-
100	-	-	650	-	-
150	-	-	700	-	-
200	-	-	750	-	-
250	-	-	800	-	-
300	-	-	850	-	-
350	-	-	900	-	-
400	-	-	950	-	-
450	-	-	1000	-	-
500	-	-	1050	-	-
550	-	-	1100	-	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
ケーブル取出し方向変更 (上側)	CJT	3-656	-
ケーブル取出し方向変更 (右側)	CJR	3-656	-
ケーブル取出し方向変更 (左側)	CJL	3-656	-
ケーブル取出し方向変更 (下側)	CJB	3-656	-
指定グリース塗布仕様	G1/G3/G4	3-657	-
高精度仕様 (注1)	HPR	3-657	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
スライダー部ローラー仕様	SR	3-659	-

(注1) リード20の時は選択できません。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	RCP6-WSA16C		RCP6S-WSA16C
		P4	P6	SE
標準タイプ	P(1m)	-	-	-
	S(3m)	-	-	-
	M(5m)	-	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-	-
	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-	-
ロボットケーブル	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-	-



- 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は 1-269 ページをご確認ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご確認ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 650mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご確認ください。
- リード 20 は垂直で設置することはできません。

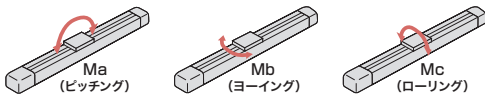
メインスペック

項目		内容			
リード	ボールねじリード(mm)	20	10	5	
	可搬質量	最大可搬質量(kg)	50	70	100
		最高速度(mm/s)	720	450	195
		最低速度(mm/s)	25	13	7
		定格加減速度(G)	0.1	0.3	0.1
速度/加減速度	最高加減速度(G)	1	1	1	
	最低速度(mm/s)	-	13	7	
	定格加減速度(G)	-	0.5	0.5	
	最高加減速度(G)	-	0.5	0.5	
可搬質量	最大可搬質量(kg)	-	15	50	
	最高速度(mm/s)	-	240	170	
速度/加減速度	最低速度(mm/s)	-	13	7	
	定格加減速度(G)	-	0.5	0.5	
	最高加減速度(G)	-	0.5	0.5	
	押付け	押付け時最大推力(N)	239	478	956
	押付け最高速度(mm/s)	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ			
	ブレーキ保持力(kgf)	-	15	50	
ストローク	最小ストローク(mm)	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	1100	1100	1100	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ16mm 転造C10
繰返し位置決め精度(注2)	±0.01mm 【±0.005mm】
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 642N・m
	Mb: 642N・m
	Mc: 1610N・m
動的許容モーメント(注3)	Ma: 161N・m
	Mb: 161N・m
	Mc: 404N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	8192 pulse/rev
納期	ホームページ【納期照会】に記載

(注2) 【 】内は高精度仕様(リード5、10)の場合です。
 (注3) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



速度・加速度別可搬質量表

搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード20

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)				
	0.1	0.3	0.5	0.7	1
0	50	35	28	24	20
120	50	35	28	24	20
240	50	35	28	24	16
365	50	35	28	20	12
480	40	14	4	2	
550	40	4			
600	30				
665	18				
720	18				

リード10

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)					垂直				
	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5	0.7	1
0	70	70	60	60	60	15	15	15	15	15
80	70	70	60	60	60	15	15	15	15	15
160	70	70	55	50	45	15	15	15	15	15
210	70	70	55	50	40	5	4	4		
240	70	55	50	35	30	2				
270	70	40	30	24	20					
330	70	14	2							
365	70									
405	40									
450	22									

リード5

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)					垂直				
	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5	0.7	1
0	100	90	90	90	90	50	50	50	50	50
60	100	90	90	90	90	50	50	50	50	50
95	100	90	90	80	80	30	30	30	30	30
120	100	90	70	70	70	19	19	19		
145	100	70	45	35	30	11	7	7		
160	90	35	18	16	12	7	2			
170	90	2				4				
195	50									

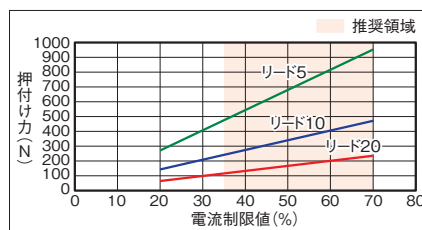
ストロークと最高速度

リード (mm)	50~650 (50mm毎)	700 (mm)	750 (mm)	800 (mm)	850 (mm)	900 (mm)	950 (mm)	1000 (mm)	1050 (mm)	1100 (mm)
20		720		715	645	590	535	490	450	415
10	450 <240>	440 <240>	395 <240>	355 <240>	320 <240>	290 <240>	265 <240>	240	225	205
5		195 <170>		175 <170>	160	145	130	120	110	100

(注) < >内は垂直使用の場合です。

(単位はmm/s)

押付け力と電流制限値の相関図



選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



選定

注意事項

スライダ

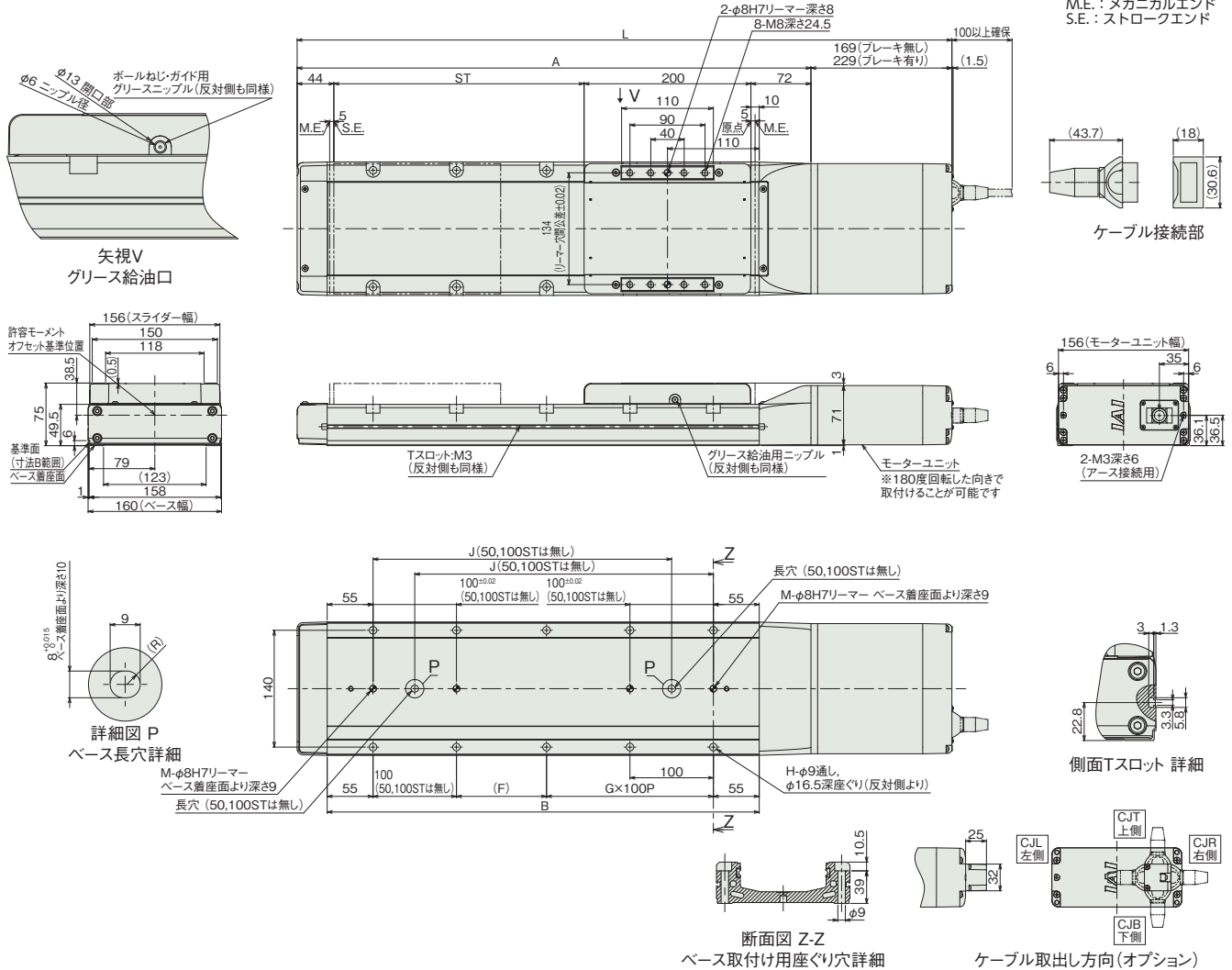
リニアサーボ

ケーブル型式

ケーブル型式

■RCP6-WSA16C

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。



■ストローク別寸法

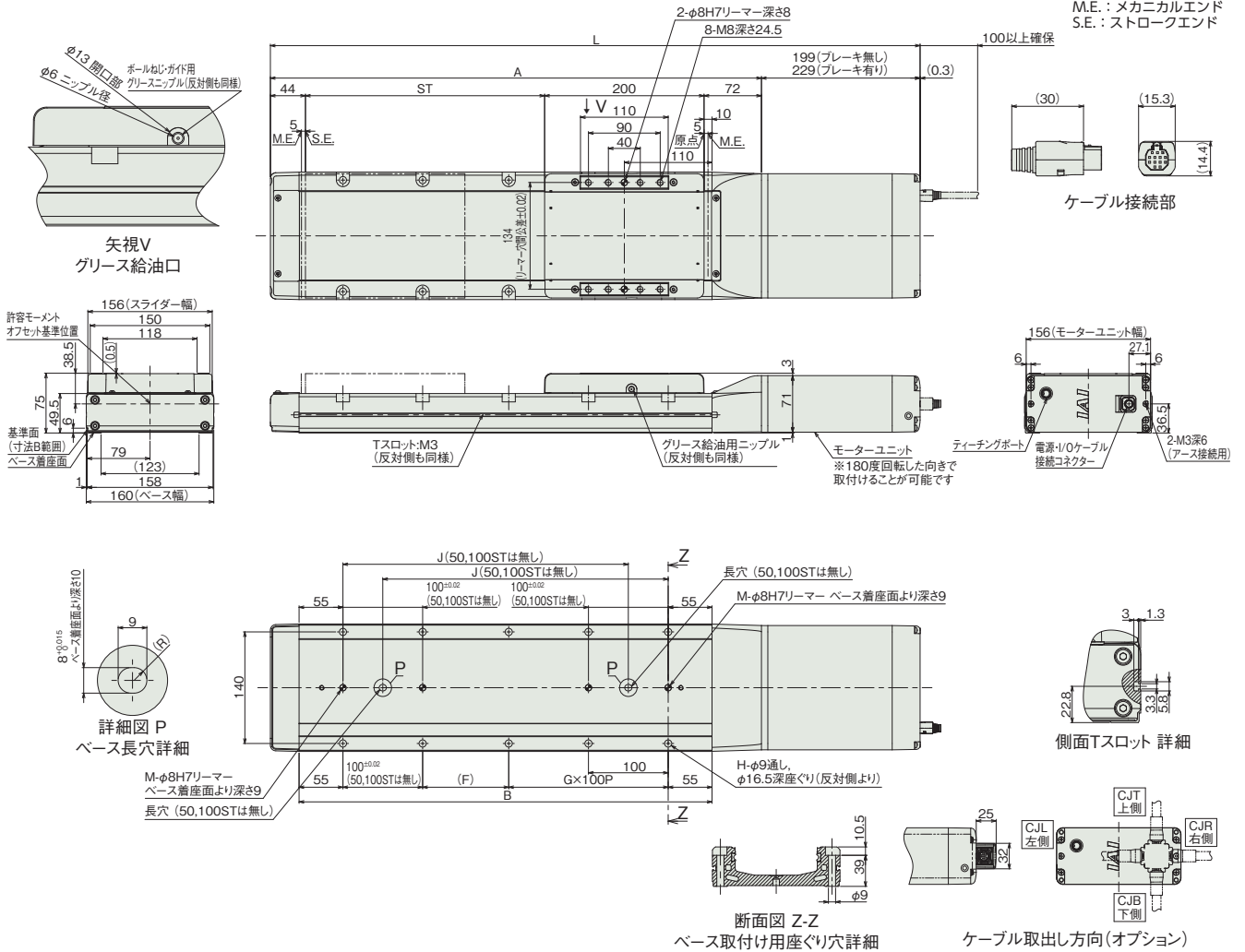
ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	
L	ブレーキ無し	535	585	635	685	735	785	835	885	935	985	1035	1085	1135	1185	1235	1285	1335	1385	1435	1485	1535	1585
	ブレーキ有り	595	645	695	745	795	845	895	945	995	1045	1095	1145	1195	1245	1295	1345	1395	1445	1495	1545	1595	1645
A	366	416	466	516	566	616	666	716	766	816	866	916	966	1016	1066	1116	1166	1216	1266	1316	1366	1416	
B	268	318	368	418	468	518	568	618	668	718	768	818	868	918	968	1018	1068	1118	1168	1218	1268	1318	
F	158	208	258	308	358	408	458	508	558	608	658	708	758	808	858	908	958	1008	1058	1108	1158		
G	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	
H	4	4	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	26	
J	-	-	208	258	308	358	408	458	508	558	608	658	708	758	808	858	908	958	1008	1058	1108	1158	
M	1	1	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	
質量 (kg)	ブレーキ無し	9.0	9.6	10.2	10.8	11.4	12.0	12.6	13.2	13.8	14.4	15.0	15.7	16.2	16.9	17.4	18.1	18.7	19.3	19.9	20.5	21.1	21.7
	ブレーキ有り	9.5	10.1	10.7	11.3	11.9	12.5	13.1	13.7	14.3	14.9	15.5	16.1	16.7	17.3	17.9	18.5	19.1	19.7	20.3	21.0	21.5	22.2

■RCP6S-WSA16C

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	
L	ブレーキ無し	565	615	665	715	765	815	865	915	965	1015	1065	1115	1165	1215	1265	1315	1365	1415	1465	1515	1565	1615
	ブレーキ有り	595	645	695	745	795	845	895	945	995	1045	1095	1145	1195	1245	1295	1345	1395	1445	1495	1545	1595	1645
A	366	416	466	516	566	616	666	716	766	816	866	916	966	1016	1066	1116	1166	1216	1266	1316	1366	1416	
B	268	318	368	418	468	518	568	618	668	718	768	818	868	918	968	1018	1068	1118	1168	1218	1268	1318	
F	158	208	58	108	58	108	58	108	58	108	58	108	58	108	58	108	58	108	58	108	58	108	
G	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	
H	4	4	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	26	
J	-	-	208	258	308	358	408	458	508	558	608	658	708	758	808	858	908	958	1008	1058	1108	1158	
M	1	1	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	
質量 (kg)	ブレーキ無し	9.2	9.8	10.4	11.0	11.6	12.2	12.8	13.4	14.0	14.6	15.2	15.8	16.4	17.0	17.6	18.2	18.8	19.4	20.0	20.6	21.2	21.8
	ブレーキ有り	9.5	10.2	10.7	11.4	11.9	12.6	13.2	13.8	14.4	15.0	15.6	16.2	16.8	17.4	18.0	18.6	19.2	19.8	20.4	21.0	21.6	22.2

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ				
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択																	
MSEL-PCF/PGF		4	単相AC 100~230V DC24V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	●	●	-	-	30000	-	8-259			
PCON-CFB/CGFB		1		●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	-				512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-153
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)		-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●						
RSEL		8		-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	36000				-	8-49	

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
 (注) RCP6Sシリーズの内蔵コントローラーは、8-139ページをご確認ください。
 (注) MSEL-PCF/PGFの3, 4軸目は接続できません。

選定
注意事項
スライダ
リニアサーボ
ケーブル型式
ケーブル型式

RCP6/
RCP6S
RCP3/4
RCP5
RCA
RCS4
RCS2
RCS3
ISB/
ISPB
SSPA
ISA/
ISPA
ISDB/
ISDPB
NSA
NS
IF
オプション

RCP6-SA4R

RCP6S-SA4R

±10μm 標準
簡易防塵
バッテリーレスアップ
モーター折返し
本体幅 40mm
24V パルスモーター

型式項目

シリーズ		タイプ	エンコーダ種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラ/I/Oタイプ	ケーブル長	オプション
RCP6	コントローラ別置	SA4R	WA	35P	16 16mm 10 10mm 5 5mm 2.5 2.5mm	50 50mm 500 500mm (50mm毎)	RCP6 P3 PCON MSEL P5 RCON RSEL RCP6S SE SIOタイプ	N 無し P 1m S 3m M 5m X□ 長さ指定 R□ ロボットケーブル	下記オプション 価格表参照



CE
RoHS 10
水平
垂直
横立
天吊り

(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	RCP6	RCP6S		RCP6	RCP6S
50	-	-	300	-	-
100	-	-	350	-	-
150	-	-	400	-	-
200	-	-	450	-	-
250	-	-	500	-	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
ケーブル取出し方向変更 (外側)	CJO	3-656	-
モーター左折返し仕様 (注1)	ML	3-658	-
モーター右折返し仕様 (注1)	MR	3-658	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
スライダ部ローラー仕様	SR	3-659	-
ダブルスライダ仕様 (注2)	W	3-662	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどちらかの記号をご記入ください。
 (注2) 選択できないリードがあります。(1-253ページ参照)

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	RCP6-SA4R		RCP6S-SA4R
		P3	P5	SE
標準タイプ	P(1m)	-	-	-
	S(3m)	-	-	-
	M(5m)	-	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-	-
ロボットケーブル	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-	-



- (1) 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は 1-269 ページをご確認ください。
- (3) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご確認ください。
- (4) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 150mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご確認ください。

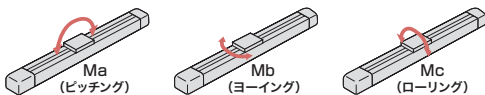
メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	16	10	5	2.5	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)(高出力有効)	7	12	14	18
		最大可搬質量(kg)(高出力無効)	4	10	12	12
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	1260	785	390	195
		最低速度(mm/s)	20	13	7	4
		定格加減速度(G)	0.3	0.5	0.5	1
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)(高出力有効)	1.5	3	5.5	12
		最大可搬質量(kg)(高出力無効)	1	2.25	4.5	9
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	1120	785	390	195
		最低速度(mm/s)	20	13	7	4
		定格加減速度(G)	0.5	0.5	0.5	0.5
押付け	押付け時最大推力(N)	48	77	155	310	
	押付け時最高速度(mm/s)	20	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力(kgf)	1.5	3	5.5	12	
ストローク	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	500	500	500	500	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ8mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 13.0N・m
	Mb: 18.6N・m
	Mc: 25.3N・m
動的許容モーメント(注3)	Ma: 5.0N・m
	Mb: 7.1N・m
	Mc: 9.7N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	8192 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注3) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



速度・加速度別可搬質量表 ※高出力設定の詳細は1-25ページをご参照ください。

■高出力設定有効 搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード16

姿勢	水平				垂直			
	速度(mm/s)							
0	7	7	5	4.5	4.5	1.5	1.5	1.5
140	7	7	5	4.5	4.5	1.5	1.5	1.5
280	7	7	5	4.5	4.5	1.5	1.5	1.5
420	7	7	5	4.5	4.5	1.5	1.5	1.5
560	7	7	5	4.5	4.5	1.5	1.5	1.5
700	6	5	4	4	1	1		
840	6	4	3	3	1	1		
980	4	4	2.5	2	1	1		
1120			2.5	1	1			0.5
1260			1	0.5	0.5			

リード10

姿勢	水平				垂直			
	速度(mm/s)							
0	12	12	12	10	9	3	3	3
85	12	12	12	10	9	3	3	3
175	12	12	12	10	9	3	3	3
260	12	12	10	9	9	3	3	3
350	12	12	10	9	8	3	3	3
435	12	12	10	9	8	2.5	2.5	2.5
525	12	12	9	7	7	2.25	2.25	2.25
610	10	7	5	4	2.25	2	2	
700	7	4	3	2		1.5	1	
785	4	3	2	1.5		1	1	

リード5

姿勢	水平				垂直			
	速度(mm/s)							
0	14	14	14	12	12	5.5	5.5	5.5
40	14	14	14	12	12	5.5	5.5	5.5
85	14	14	14	12	12	5.5	5.5	5.5
130	14	14	12	12	11	5.5	5.5	5.5
175	14	14	12	12	11	5.5	5.5	5.5
215	14	14	12	12	11	5.5	5.5	5.5
260	14	14	12	12	11	5.5	5.5	5
305	14	14	12	12	11	5	5	4.5
350	14	12	12	10	10	4	4	4
390	14	10	7	6	4	3.5	3.5	2.5

リード2.5

姿勢	水平				垂直			
	速度(mm/s)							
0	18	18	18	18	18	12	12	12
20	18	18	18	18	18	12	12	12
40	18	18	18	18	18	12	12	12
65	18	18	16	16	16	12	12	12
85	18	18	16	16	16	12	12	12
105	18	18	16	15	15	12	12	12
130	18	18	16	15	14	11	11	11
150	18	18	16	15	14	10	10	10
175	18	18	16	15	14	8	7	7
195	18	18	16	14	10	7	5	5

■高出力設定無効 搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。

リード16

姿勢	水平			垂直
	速度(mm/s)			
0	4	3.5	1	
140	4	3.5	1	
280	4	3.5	1	
420	4	3	0.75	
560	3.5	2.5	0.75	
700	3	2	0.5	
840	2.5	1.5	0.5	

リード10

姿勢	水平			垂直
	速度(mm/s)			
0	10	8	2.25	
85	10	8	2.25	
175	10	8	2.25	
260	9	6	2	
350	7	5	2	
435	6	4	1.5	
525	5	3	1	

リード5

姿勢	水平			垂直
	速度(mm/s)			
0	12	10	4.5	
40	12	10	4.5	
85	12	10	4.5	
130	10	9	4	
175	10	8	4	
215	9	7	4	
260	8	6	2.5	

リード2.5

姿勢	水平			垂直
	速度(mm/s)			
0	12	12	9	
20	12	12	9	
40	12	12	9	
65	12	11	8	
85	11	10	8	
105	10	9	8	
130	10	8	5	

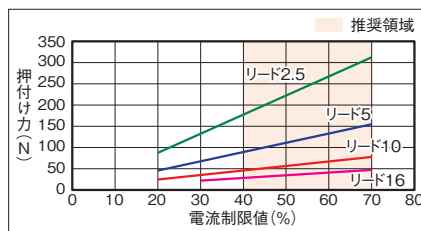
ストロークと最高速度

リード(mm)	接続コントローラー	50~400(50mm毎)	450(mm)	500(mm)
16	高出力有効	1260<1120>	1060	875
	高出力無効		840	
10	高出力有効	785	675	555
	高出力無効		525	
5	高出力有効	390	330	275
	高出力無効		260	
2.5	高出力有効	195	165	135
	高出力無効		130	

(単位はmm/s)

(注) <>内は垂直使用の場合です。

押付け力と電流制限値の相関図



選定
注意事項
スライダタイプ
リニアサーボ
ケーブル型式
一覧表

RCP6/RCP6S
RCP3/4
RCP5
RCA
RCS4
RCS2
RCS3
ISB/ISPB
SSPA
ISA/ISPA
ISDB/ISDPB
NSA
NS
IF
オプション

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.i ai-robot.co.jp



選定

注意事項

スライダ

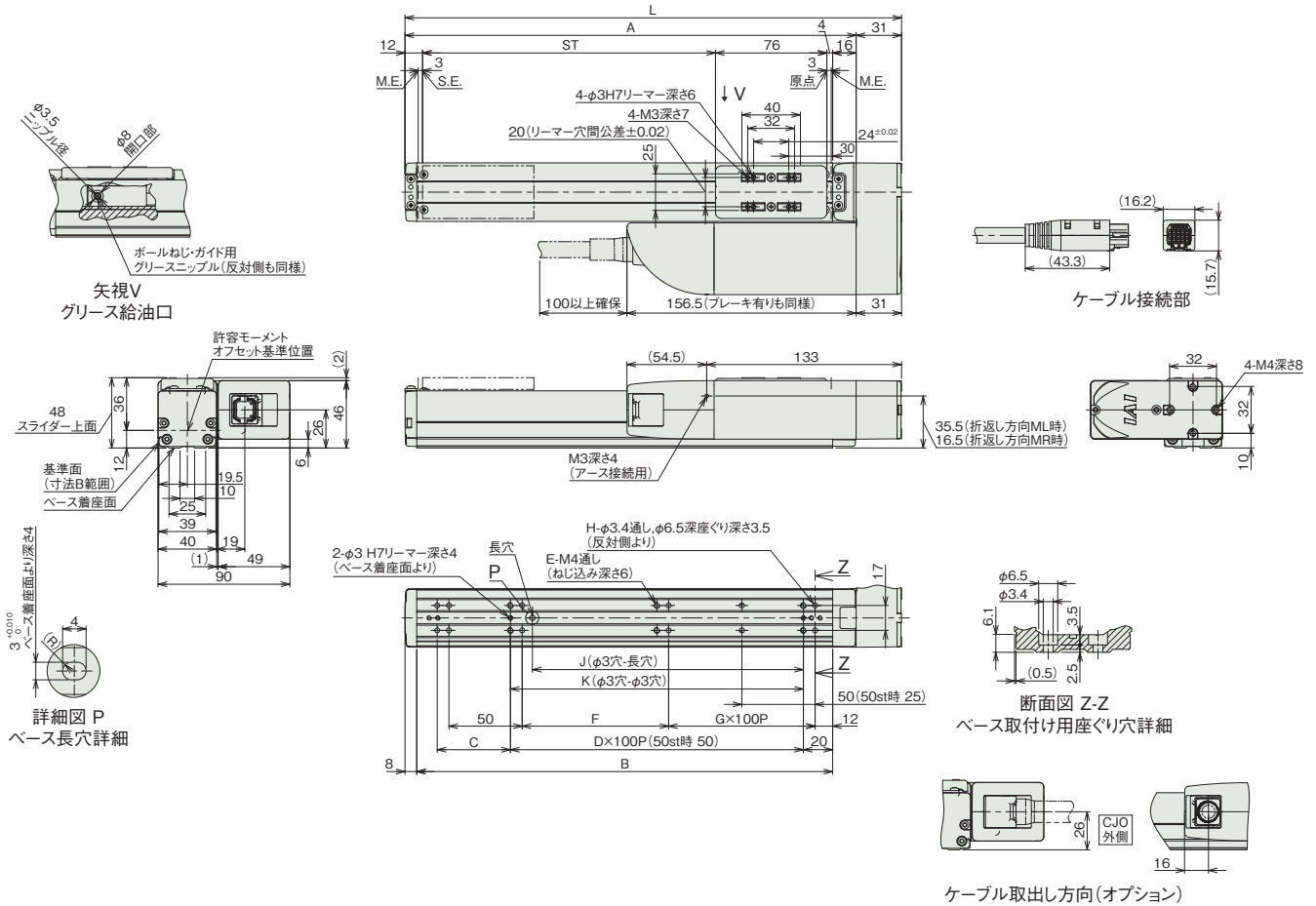
リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

■RCP6-SA4R

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 座ぐり穴を使用して本体を固定する場合、モーターカバーを外してからサイドカバーを外してください。
(注) 下図はモーター左折返し仕様 (ML) の場合です。

ST: ストローク
M.E.: メカカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	
RCS4	L	189	239	289	339	389	439	489	539	589	639
	A	158	208	258	308	358	408	458	508	558	608
RCS2	B	134	184	234	284	334	384	434	484	534	584
	C	50	50	100	50	100	50	100	50	100	50
	D	-	1	1	2	2	3	3	4	4	5
RCS3	E	6	6	6	8	8	10	10	12	12	14
	F	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100
ISB/ ISPB	G	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4
	H	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16
	J	35	85	85	185	185	285	285	385	385	485
SSPA	K	50	100	100	200	200	300	300	400	400	500

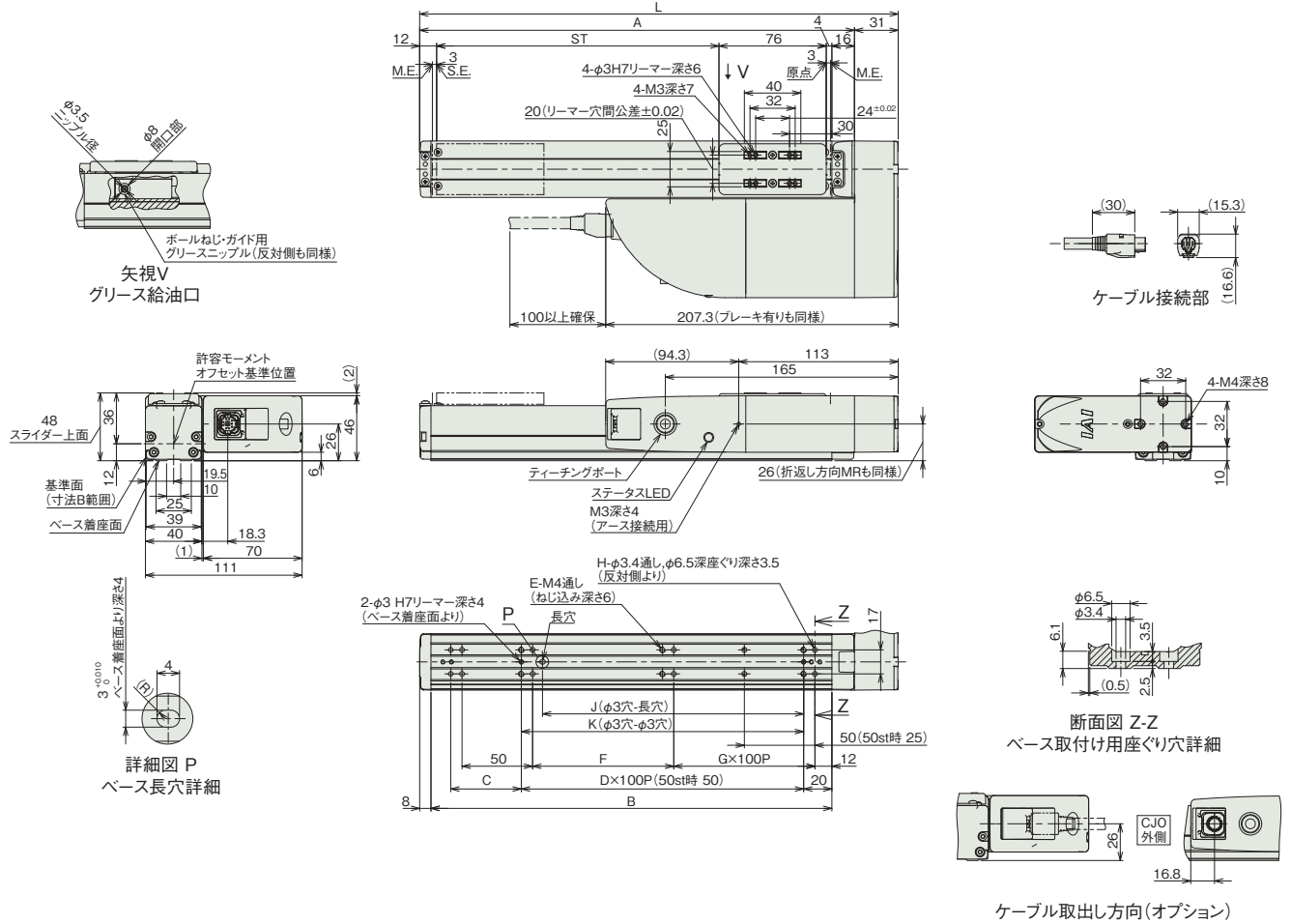
■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	
質量 (kg)	ブレーキ無し	1.3	1.4	1.5	1.6	1.7	1.7	1.8	1.9	2.0	2.1
	ブレーキ有り	1.4	1.5	1.5	1.6	1.7	1.8	1.9	2.0	2.1	2.2

■RCP6S-SA4R

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。
 (注) 座ぐり穴を使用して本体を固定する場合、モーターカバーを取外してからサイドカバーを取外してください。
 (注) 下図はモーター左折返し仕様 (ML) の場合です。

ST: ストローク
 M.E.: メカニカルエンド
 S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
L	189	239	289	339	389	439	489	539	589	639
A	158	208	258	308	358	408	458	508	558	608
B	134	184	234	284	334	384	434	484	534	584
C	50	50	100	50	100	50	100	50	100	50
D	-	1	1	2	2	3	3	4	4	5
E	6	6	6	8	8	10	10	12	12	14
F	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100
G	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4
H	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16
J	35	85	85	185	185	285	285	385	385	485
K	50	100	100	200	200	300	300	400	400	500

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
質量 (kg)										
ブレーキ無し	1.4	1.5	1.6	1.7	1.8	1.9	2.0	2.0	2.1	2.2
ブレーキ有り	1.5	1.6	1.7	1.8	1.8	1.9	2.0	2.1	2.2	2.3

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法												最大位置決め点数	標準価格	参照ページ		
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク								※選択					
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
MSEL-PC/PG		4	単相AC 100~230V DC24V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	30000	-	8-259
PCON-CB/CGB		1		●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-153
PCON-CYB/PLB/POB		1		●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	-	8-179
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)		-	-	-	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8		-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	-	-	-	36000	-	8-49

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
 (注) RCP6Sシリーズの内蔵コントローラーは、8-139ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

RCP6-SA6R

RCP6S-SA6R

±10μm 標準 | 簡易防塵 | バッテリーレスアップ | モーター折返し | 本体幅 60mm | 24V パルスモーター

型式項目

シリーズ		タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラー/ I/Oタイプ	ケーブル長	オプション
RCP6	コントローラー別置	SA6R	WA	42P	20 20mm 12 12mm 6 6mm 3 3mm	50 50mm 800 800mm (50mm毎)	RCP6 P3 PCON MSEL P5 RCN RSEL RCP6S SE SIOタイプ	N 無し P 1m S 3m M 5m X 長さ指定 R ロボットケーブル	下記オプション 価格表参照



CE RoHS 10

水平 垂直 横立て 天吊り

(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	RCP6	RCP6S		RCP6	RCP6S
50	-	-	450	-	-
100	-	-	500	-	-
150	-	-	550	-	-
200	-	-	600	-	-
250	-	-	650	-	-
300	-	-	700	-	-
350	-	-	750	-	-
400	-	-	800	-	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
ケーブル取出し方向変更 (外側)	CJO	3-656	-
モーター左折返し仕様 (注1)	ML	3-658	-
モーター右折返し仕様 (注1)	MR	3-658	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
スライダ部ローラー仕様	SR	3-659	-
ダブルスライダ仕様 (注2)	W	3-662	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどちらかの記号をご記入ください。
 (注2) 選択できないリードがあります。(1-253ページ参照)



- [メインスペック] の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は 1-269 ページをご確認ください。
- RCP6S (コントローラー内蔵) のリード 3/6 は、使用周囲温度によって、デューティの制限が必要です。詳細は 1-280 ページをご確認ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 220mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご確認ください。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	RCP6-SA6R		RCP6S-SA6R
		P3	P5	SE
標準タイプ	P(1m)	-	-	-
	S(3m)	-	-	-
	M(5m)	-	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-	-
ロボットケーブル	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-	-
	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-	-

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

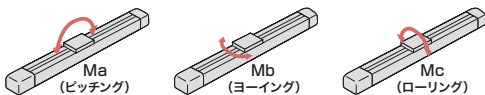
メインスペック

項目	内容					
リード	ボールねじリード(mm)	20	12	6	3	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)(高出力有効)	15	28	32	40
		最大可搬質量(kg)(高出力無効)	8	14	20	25
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	1280	900	450	225
		最低速度(mm/s)	25	15	8	4
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)(高出力有効)	1	2.5	6	14
		最大可搬質量(kg)(高出力無効)	0.75	2	5	10
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	1120	800	450	225
		最低速度(mm/s)	25	15	8	4
押付け	可搬質量	最大可搬質量(kg)(高出力有効)	1	2.5	6	14
		最大可搬質量(kg)(高出力無効)	0.75	2	5	10
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	1120	800	450	225
		最低速度(mm/s)	25	15	8	4
ブレーキ	押付け時最大推力(N)	56	93	185	370	
	押付け最高速度(mm/s)	20	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力(kgf)	1	2.5	6	14	
ストローク	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	800	800	800	800	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ10mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロスモーション	0.1mm以下
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 48.5N·m
	Mb: 69.3N·m
	Mc: 103N·m
動的許容モーメント(注3)	Ma: 11.6N·m
	Mb: 16.6N·m
	Mc: 24.6N·m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	8192 pulse/rev
納期	ホームページ【納期照会】に記載

(注3) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



速度・加速度別可搬質量表 ※高出力設定の詳細は1-25ページをご参照ください。

■高出力設定有効 搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード20

姿勢 速度 (mm/s)	水平				垂直			
	加速度(G)							
	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	15	15	10	8	7	1	1	1
160	15	15	10	8	7	1	1	1
320	15	12	10	8	6	1	1	1
480	12	12	9	8	6	1	1	1
640	12	12	8	6	5	1	1	1
800	10	10	6.5	4.5	3	1	1	1
960		8	5	3.5	2	1	1	1
1120		6	3	2	1.5	0.5	0.5	
1280			1	0.5	0.5			

リード12

姿勢 速度 (mm/s)	水平				垂直			
	加速度(G)							
	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	28	26	18	16	14	2.5	2.5	2.5
80	28	26	18	16	14	2.5	2.5	2.5
200	28	26	18	16	14	2.5	2.5	2.5
320	28	26	18	14	12	2.5	2.5	2.5
440	28	26	18	12	10	2.5	2.5	2.5
560	28	20	12	8	7	2.5	2.5	2.5
680	20	15	9	5	3	2.5	2.5	2.5
800	15	9	5	2	1	2	1.5	1
900		5	3	1				

リード6

姿勢 速度 (mm/s)	水平				垂直			
	加速度(G)							
	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	32	32	26	24	20	6	6	6
40	32	32	26	24	20	6	6	6
100	32	32	26	24	20	6	6	6
160	32	32	26	24	20	6	6	6
220	32	32	26	24	20	6	6	6
280	32	32	26	24	15	6	6	5.5
340	32	32	20	18	12	6	5	4.5
400	32	20	12	11	8	4.5	3.5	3.5
450	26	12	6	5	3	3	2	2

リード3

姿勢 速度 (mm/s)	水平				垂直			
	加速度(G)							
	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	40	40	35	35	35	14	14	14
20	40	40	35	35	35	14	14	14
50	40	40	35	35	35	14	14	14
80	40	40	35	35	30	14	14	14
110	40	40	35	35	30	14	14	14
140	40	40	35	35	28	14	14	12
170	40	40	32	32	24	12	12	10
200	40	35	28	25	18	10	8	7
225	40	25	16	12	10	6	4	

■高出力設定無効 搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。

リード20

姿勢 速度 (mm/s)	水平			垂直
	加速度(G)			
	0.3	0.7	0.3	
0	8	5	0.75	
160	8	5	0.75	
320	8	5	0.75	
480	8	4	0.75	
640	6	3	0.75	
800	4	1.5	0.75	
960	2	0.5	0.5	

リード12

姿勢 速度 (mm/s)	水平		垂直
	加速度(G)		
	0.3	0.7	0.3
0	14	10	2
80	14	10	2
200	14	10	2
320	14	10	2
440	11	7	1.5
560	7	2.5	1
680	4	1	0.5

リード6

姿勢 速度 (mm/s)	水平			垂直
	加速度(G)			
	0.3	0.7	0.3	
0	20	14	5	
40	20	14	5	
100	20	14	5	
160	20	14	5	
220	16	14	4	
280	13	7	2.5	
340	10	1	1	

リード3

姿勢 速度 (mm/s)	水平			垂直
	加速度(G)			
	0.3	0.7	0.3	
0	25	22	10	
20	25	22	10	
50	25	22	10	
80	25	22	10	
110	20	14	8	
140	15	11	5	
170	11	9	2	

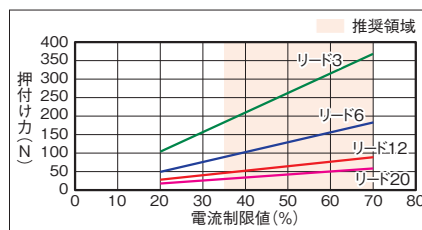
ストロークと最高速度

リード (mm)	接続 コントローラー	50~400 (50mm毎)	450 (mm)	500 (mm)	550 (mm)	600 (mm)	650 (mm)	700 (mm)	750 (mm)	800 (mm)
20	高出力有効	1280 <1120>			1130 <1120>		970	840	735	650 575
	高出力無効	960								
12	高出力有効	900 <800>	885 <800>	735	620	535	460	405	355	315
	高出力無効	680								
6	高出力有効	450	435	365	305	265	230	200	175	155
	高出力無効	340								
3	高出力有効	225	215	180	150	130	115	100	85	75
	高出力無効	170								

(注) < >内は垂直使用の場合です。

(単位はmm/s)

押付け力と電流制限値の相関図



選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

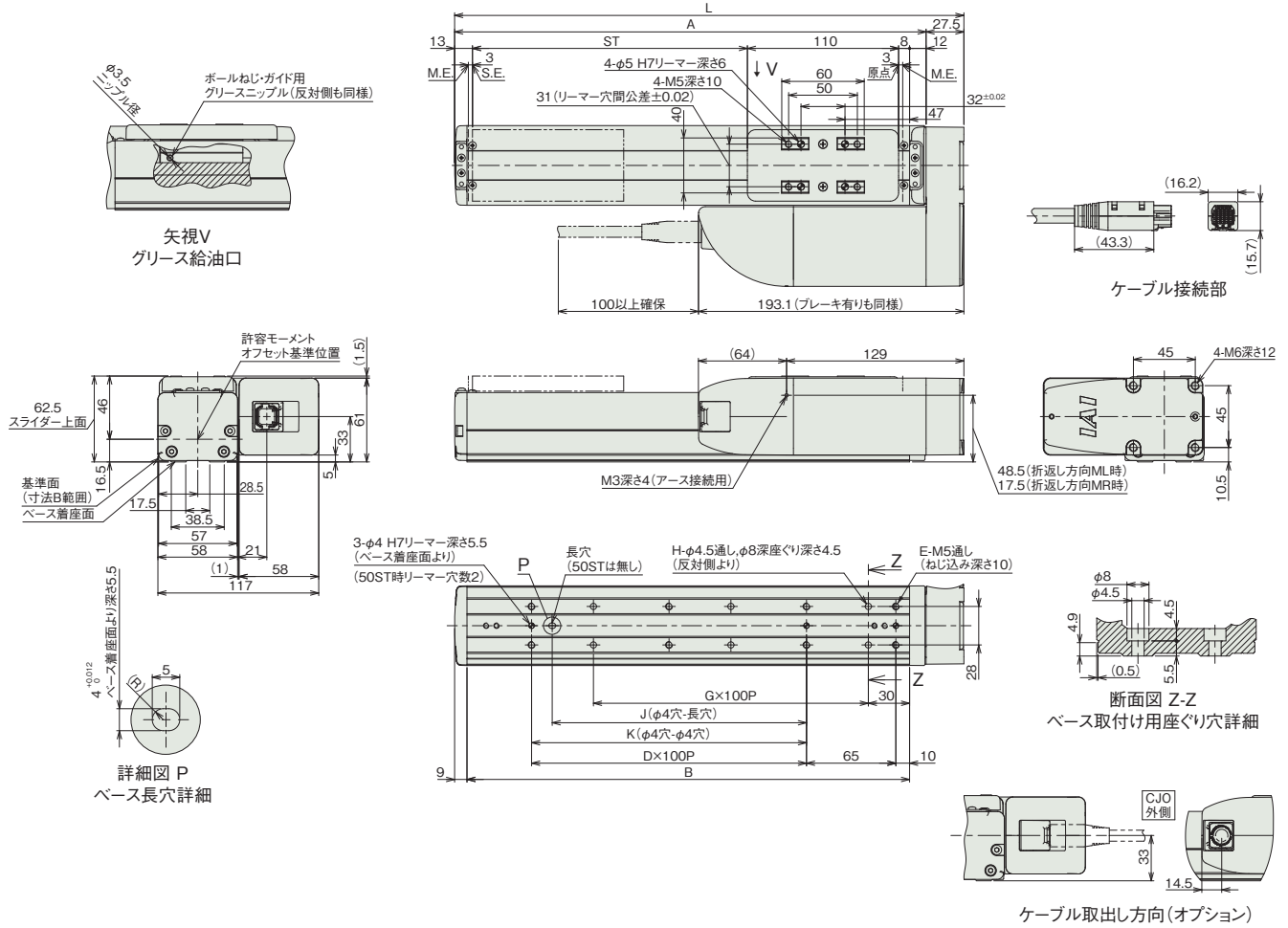
IF

オプション

■RCP6-SA6R

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 座ぐり穴を使用して本体を固定する場合、モーターカバーを外してからサイドカバーを外してください。
(注) 下図はモーター左折返し仕様 (ML) の場合です。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
L	220.5	270.5	320.5	370.5	420.5	470.5	520.5	570.5	620.5	670.5	720.5	770.5	820.5	870.5	920.5	970.5
A	193	243	293	343	393	443	493	543	593	643	693	743	793	843	893	943
B	172	222	272	322	372	422	472	522	572	622	672	722	772	822	872	922
D	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8
E	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20
G	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8
H	4	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18
J	0	85	85	185	185	285	285	385	385	485	485	585	585	685	685	785
K	0	100	100	200	200	300	300	400	400	500	500	600	600	700	700	800

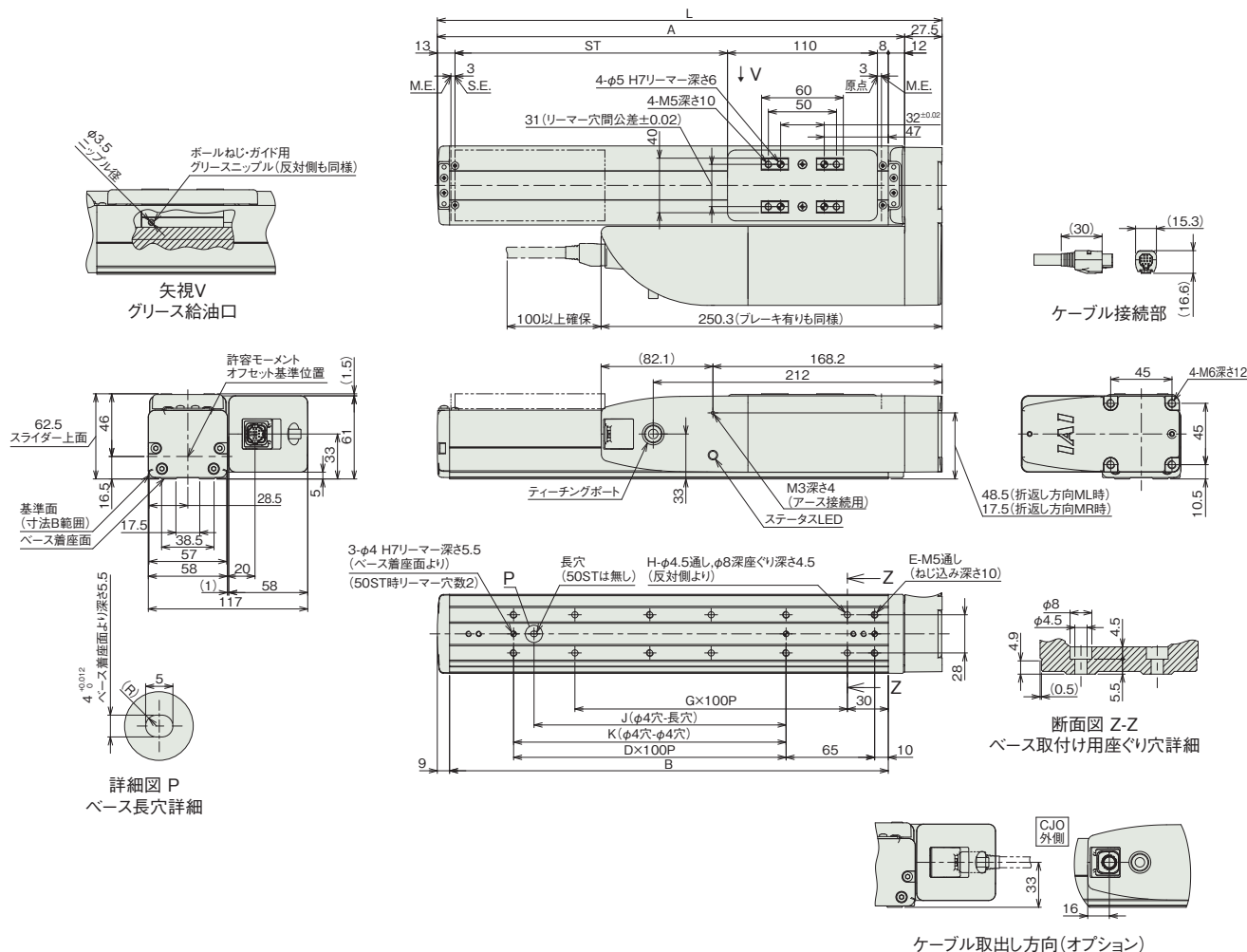
■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
質量 (kg)																
ブレーキ無し	2.3	2.5	2.6	2.8	3.0	3.1	3.3	3.5	3.7	3.8	4.0	4.2	4.4	4.5	4.7	4.9
ブレーキ有り	2.4	2.5	2.7	2.9	3.0	3.2	3.4	3.6	3.7	3.9	4.1	4.3	4.4	4.6	4.8	4.9

■RCP6S-SA6R

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。
 (注) 座ぐり穴を使用して本体を固定する場合、モーターカバーを外してからサイドカバーを外してください。
 (注) 下図はモーター左折返し仕様 (ML) の場合です。

ST: ストローク
 M.E.: メカニカルエンド
 S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
L	220.5	270.5	320.5	370.5	420.5	470.5	520.5	570.5	620.5	670.5	720.5	770.5	820.5	870.5	920.5	970.5
A	193	243	293	343	393	443	493	543	593	643	693	743	793	843	893	943
B	172	222	272	322	372	422	472	522	572	622	672	722	772	822	872	922
D	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8
E	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20
G	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8
H	4	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18
J	0	85	85	185	185	285	285	385	385	485	485	585	585	685	685	785
K	0	100	100	200	200	300	300	400	400	500	500	600	600	700	700	800

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
質量 (kg)																
ブレーキ無し	2.4	2.6	2.8	2.9	3.1	3.3	3.5	3.6	3.8	4.0	4.2	4.3	4.5	4.7	4.8	5.0
ブレーキ有り	2.5	2.7	2.8	3.0	3.2	3.4	3.5	3.7	3.9	4.1	4.2	4.4	4.6	4.7	4.9	5.1

■適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続 可能軸数	電源電圧	制御方法												最大位置決め点数	標準価格	参照ページ			
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク						※選択								
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM						
MSEL-PC/PG		4	単相AC 100~230V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	30000	-	8-259	
PCON-CB/CGB		1		●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-153
PCON-CYB/PLB/POB		1		●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	-	8-179	
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)		-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47	
RSEL		8		-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	36000	-	8-49	

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
 (注) RCP6Sシリーズの内蔵コントローラーは、8-139ページをご確認ください。

選定
 注意事項
 スライダ
 リニアサーボ
 ケーブル型式
 一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

RCP6-SA7R

RCP6S-SA7R

±10μm
簡易防塵
バッテリーレスアップ
モーター折返し
本体幅 70mm
24V パルスモーター

型式項目

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラー/I/Oタイプ	ケーブル長	オプション
RCP6 RCP6S	コントローラー別置 コントローラー内蔵	WA	パルスモーター 56□サイズ	24 24mm 16 16mm 8 8mm 4 4mm	50 800 50mm 800mm (50mm毎)	RCP6 P3 PCON MSEL P5 RCON RSEL RCP6S SE SIOタイプ	N 無し P 1m S 3m M 5m X□□ 長さ指定 R□□ ロボットケーブル	下記オプション 価格表参照



CE
RoHS 10
水平
垂直
横立て
天吊り

(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	RCP6	RCP6S		RCP6	RCP6S
50	-	-	450	-	-
100	-	-	500	-	-
150	-	-	550	-	-
200	-	-	600	-	-
250	-	-	650	-	-
300	-	-	700	-	-
350	-	-	750	-	-
400	-	-	800	-	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
ケーブル取出し方向変更 (外側)	CJO	3-656	-
モーター左折返し仕様 (注1)	ML	3-658	-
モーター右折返し仕様 (注1)	MR	3-658	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
スライダ部ローラー仕様	SR	3-659	-
スライダスペーサー (注2)	SS	3-660	-
ダブルスライダー仕様 (注3)	W	3-662	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどちらかの記号をご記入ください。
 (注2) ダブルスライダー仕様の時は選択できません。
 (注3) 選択できないリードがあります。(1-253ページ参照)

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	RCP6-SA7R		RCP6S-SA7R
		P3	P5	SE
標準タイプ	P(1m)	-	-	-
	S(3m)	-	-	-
	M(5m)	-	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-	-
ロボットケーブル	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-	-

POINT
選定上の注意

- [メインスペック] の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は 1-269 ページをご確認ください。
- RCP6S (コントローラー内蔵) のリード 4/8/16 は、使用周囲温度によって、デューティの制限が必要です。詳細は 1-280 ページをご確認ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 300mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

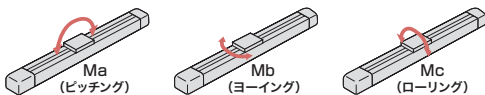
メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	24	16	8	4	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)(高出力有効)	37	46	51	55
		最大可搬質量(kg)(高出力無効)	18	35	40	40
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	1080	840	420	210
		最低速度(mm/s)	30	20	10	5
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.1
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)(高出力有効)	3	8	16	25
		最大可搬質量(kg)(高出力無効)	2	5	10	15
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	1080	700	420	210
		最低速度(mm/s)	30	20	10	5
		定格加減速度(G)	0.5	0.5	0.5	0.5
押付け	最高加減速度(G)	0.5	0.5	0.5	0.5	
	最高加減速度(G)	0.5	0.5	0.5	0.5	
ブレーキ	押付け時最大推力(N)	139	209	418	836	
	押付け時最高速度(mm/s)	20	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力(kgf)	3	8	16	25	
ストローク	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	800	800	800	800	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目		内容
駆動方式	ボールねじ φ12mm 転造C10	
繰返し位置決め精度	±0.01mm	
ロストモーション	0.1mm以下	
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理	
リニアガイド	直動無限循環型	
	Ma: 115N・m	
	Mb: 115N・m	
静的許容モーメント	Mc: 229N・m	
	Ma: 44.7N・m	
	Mb: 44.7N・m	
動的許容モーメント(注4)	Mc: 89.1N・m	
	Ma: 44.7N・m	
	Mb: 44.7N・m	
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)	
保護等級	IP20	
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²	
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令	
モーター種類	パルスモーター	
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート	
エンコーダーパルス数	8192 pulse/rev	
納期	ホームページ[納期照会]に記載	

(注4) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



速度・加速度別可搬質量表 ※高出力設定の詳細は1-25ページをご参照ください。

■高出力設定有効 搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード24

姿勢	水平						垂直						
	速度						速度						
速度(mm/s)	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	37	37	22	16	14	3	3	3	3	3			
200	37	37	22	16	14	3	3	3	3				
420	37	30	18	16	14	3	3	3	3				
640	37	18	15	10	9	3	3	3					
860		12	10	3	2			3	2.5				
1080		2							0.5				

リード16

姿勢	水平						垂直						
	速度						速度						
速度(mm/s)	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	46	46	35	28	27	8	8	8	8				
140	46	46	35	28	27	8	8	8					
280	46	46	35	25	21	8	8	8					
420	46	30	20	15	10	6	5	4.5					
560	35	20	13	10	6	5	4	3					
700	20	13	6	3	2	3	2	1.5					
840		4	1										

リード8

姿勢	水平						垂直						
	速度						速度						
速度(mm/s)	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	51	51	45	40	40	16	16	16					
70	51	51	45	40	40	16	16	16					
140	51	51	40	38	35	16	16	16					
210	51	45	35	30	24	11	10	9.5					
280	51	35	25	20	15	9	8	7					
350	40	20	3	1		7	4	1					
420	30	2				4							

リード4

姿勢	水平						垂直						
	速度						速度						
速度(mm/s)	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	55	55	45	40	40	25	25	25					
35	55	55	45	40	40	25	25	25					
70	55	55	45	40	40	25	25	25					
105	55	55	45	40	35	22	20	19					
140	55	45	35	30	25	16	14	12					
175	55	30	16			11	7	5					
210	40					4							

■高出力設定無効 搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。

リード24

姿勢	水平			垂直		
	速度			速度		
速度(mm/s)	0.3	0.7	0.3	0.3	0.7	0.3
0	18	10	2			
200	18	10	2			
420	18	10	2			
640	10	2	1			
800	5	0.5	0.5			

リード16

姿勢	水平			垂直		
	速度			速度		
速度(mm/s)	0.3	0.7	0.3	0.3	0.7	0.3
0	35	20	5			
140	35	20	5			
280	25	12	3			
420	15	6	1.5			
560	7	0.5	0.5			

リード8

姿勢	水平			垂直		
	速度			速度		
速度(mm/s)	0.3	0.7	0.3	0.3	0.7	0.3
0	40	25	10			
70	40	25	10			
140	40	25	7			
210	25	14	4			
280	10	1	1.5			

リード4

姿勢	水平			垂直		
	速度			速度		
速度(mm/s)	0.3	0.7	0.3	0.3	0.7	0.3
0	40	30	15			
35	40	30	15			
70	40	30	15			
105	40	30	8			
140	15	6	2			

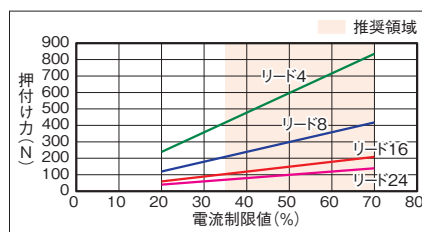
ストロークと最高速度

リード(mm)	接続	50~550(50mm毎)	600(mm)	650(mm)	700(mm)	750(mm)	800(mm)
24	高出力有効		1080		965	850	760
	高出力無効		800				760
16	高出力有効	840	830	720	635	560	500
	高出力無効	<700>	<700>	<700>			500
8	高出力有効	420	410	355	315	275	245
	高出力無効		280			275	245
4	高出力有効	210	205	175	155	135	120
	高出力無効		140			135	120

(注) < >内は垂直使用の場合です。

(単位はmm/s)

押付け力と電流制限値の相関図



選定
注意事項
スライダタイプ
リニアサーボ
ケーブル型式
一覧表

RCP6/RCP6S
RCP3/4
RCP5
RCA
RCS4
RCS2
RCS3
ISB/ISPB
SSPA
ISA/ISPA
ISDB/ISDPB
NSA
NS
IF
オプション

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



選定

注意事項

スライダ

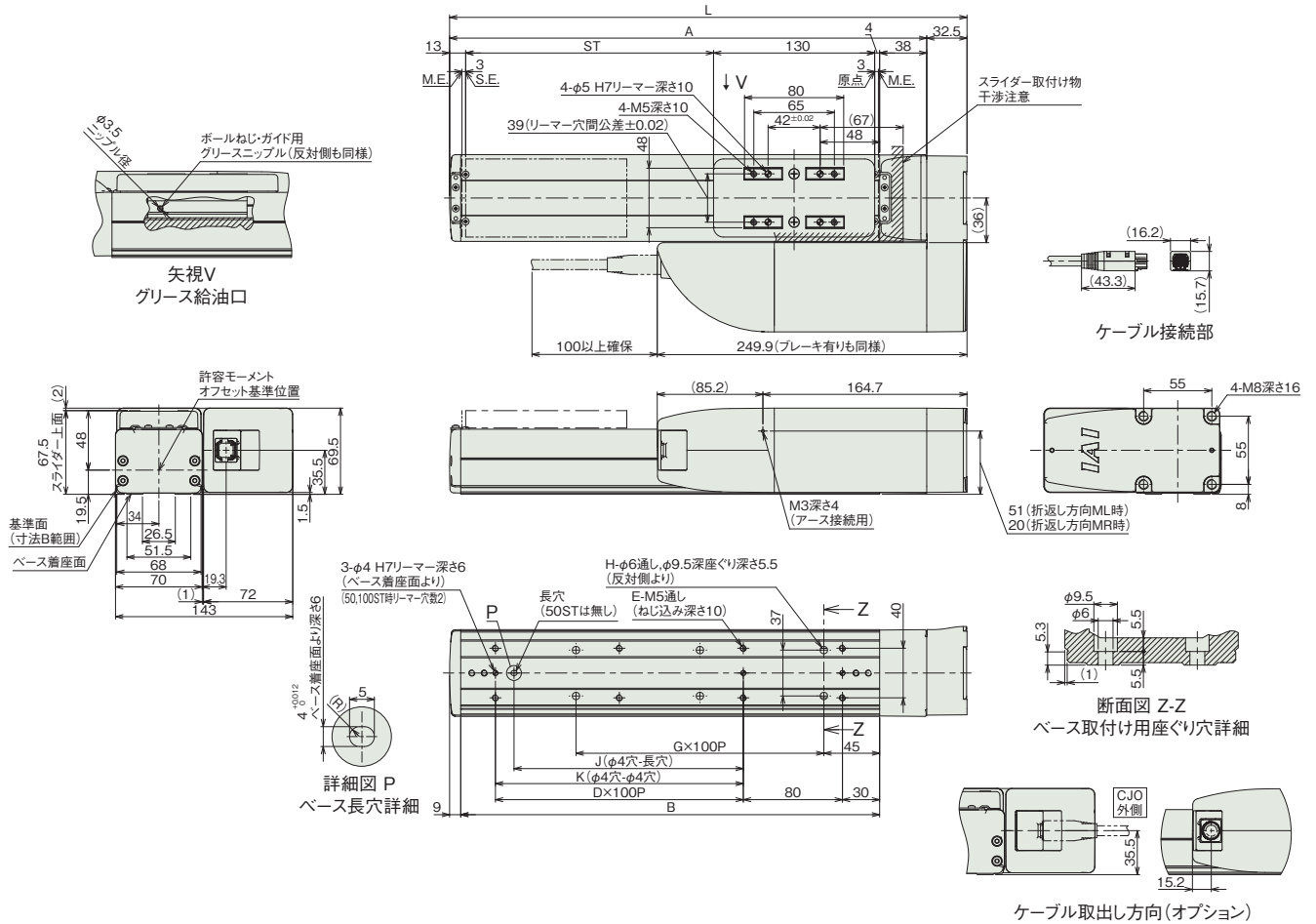
リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

■RCP6-SA7R

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 座ぐり穴を使用して本体を固定する場合、モーターカバーを外してからサイドカバーを外してください。
(注) 下図はモーター左折返し仕様 (ML) の場合です。

ST : ストローク
M.E. : メカカルエンド
S.E. : ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
RCS4 L	267.5	317.5	367.5	417.5	467.5	517.5	567.5	617.5	667.5	717.5	767.5	817.5	867.5	917.5	967.5	1017.5
RCS2 A	235	285	335	385	435	485	535	585	635	685	735	785	835	885	935	985
B	188	238	288	338	388	438	488	538	588	638	688	738	788	838	888	938
RCS3 D	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8
E	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20
G	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8
ISB/ISPB H	4	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18
J	0	85	85	185	185	285	285	385	385	485	485	585	585	685	685	785
K	0	0	100	200	200	300	300	400	400	500	500	600	600	700	700	800

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
質量 (kg)																
ブレーキ無し	4.2	4.4	4.6	4.9	5.1	5.3	5.5	5.8	6.0	6.2	6.4	6.7	6.9	7.1	7.3	7.6
ブレーキ有り	4.3	4.5	4.7	5.0	5.2	5.4	5.6	5.9	6.1	6.3	6.6	6.8	7.0	7.2	7.5	7.7

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

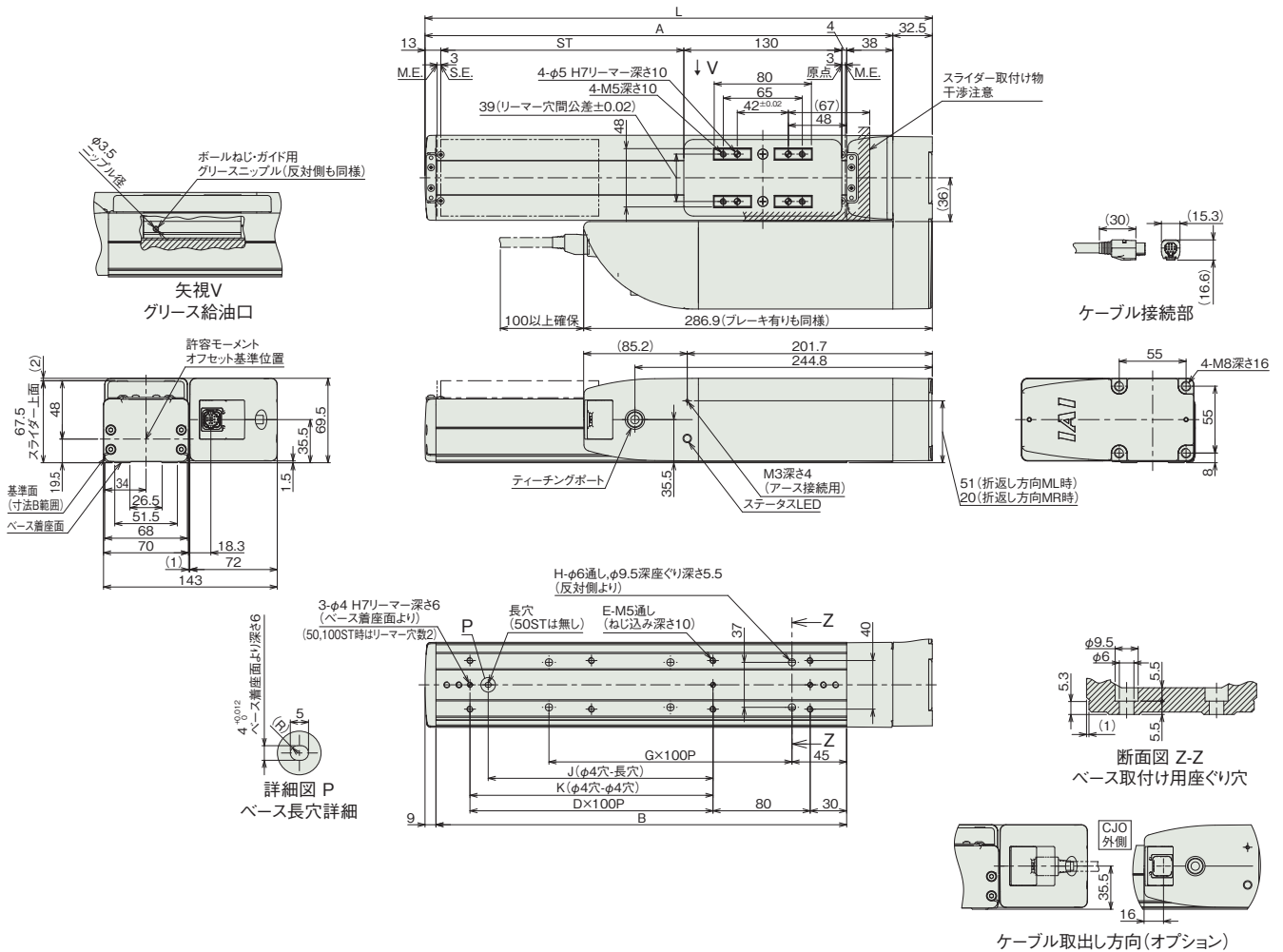
IF

オプション

■RCP6S-SA7R

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。
 (注) 座ぐり穴を使用して本体を固定する場合、モーターカバーを外してからサイドカバーを外してください。
 (注) 下図はモーター左折返し仕様 (ML) の場合です。

ST: ストローク
 M.E.: メカニカルエンド
 S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
L	267.5	317.5	367.5	417.5	467.5	517.5	567.5	617.5	667.5	717.5	767.5	817.5	867.5	917.5	967.5	1017.5
A	235	285	335	385	435	485	535	585	635	685	735	785	835	885	935	985
B	188	238	288	338	388	438	488	538	588	638	688	738	788	838	888	938
D	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8
E	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20
G	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8
H	4	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18
J	0	85	85	185	185	285	285	385	385	485	485	585	585	685	685	785
K	0	0	100	200	200	300	300	400	400	500	500	600	600	700	700	800

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
質量 (kg)																
ブレーキ無し	4.3	4.5	4.8	5.0	5.2	5.4	5.7	5.9	6.1	6.3	6.6	6.8	7.0	7.2	7.5	7.7
ブレーキ有り	4.4	4.6	4.9	5.1	5.3	5.5	5.8	6.0	6.2	6.4	6.7	6.9	7.1	7.3	7.6	7.8

■適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法												最大位置決め点数	標準価格	参照ページ	
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク						※選択						
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM				
MSEL-PC/PG		4	単相AC 100~230V DC24V	-	-	●	●	-	-	-	-	●	●	●	-	30000	-	8-259	
PCON-CB/CGB		1		※選択	※選択	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-153
PCON-CYB/PLB/POB		1		※選択	※選択	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	-	8-179
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)		-	-	-	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジショナーデータなし)	-	8-47
RSEL		8		-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	-	-	36000	-	8-49

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
 (注) RCP6Sシリーズの内蔵コントローラーは、8-139ページをご確認ください。

選定
 注意事項
 スライダ
 リニアサーボ
 ケーブル型式
 一覧表

RCP6/
 RCP6S
 RCP3/4
 RCP5
 RCA
 RCS4
 RCS2
 RCS3
 ISB/
 ISPB
 SSPA
 ISA/
 ISPA
 ISDB/
 ISPDB
 NSA

NS
 IF
 オプション

RCP6-SA8R

RCP6S-SA8R

±10μm 標準 | 簡易防塵 | バッテリーレスアップ | モーター折返し | 本体幅 90mm | 24V パルスモーター

■型式項目

シリーズ		タイプ	エンコーダ種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラ/I/Oタイプ	ケーブル長	オプション
RCP6	コントローラ別置	SA8R	WA	56SP	30 30mm 20 20mm 10 10mm 5 5mm	50 50mm 1100 1100mm (50mm毎)	RCP6 P4 PCON-CFB/CGFB MSEL-PCF/PGF P6 RCON RSEL RCP6S SE SIOタイプ	N 無し P 1m S 3m M 5m X□□ 長さ指定 R□□ ロボットケーブル	下記オプション 価格表参照
RCP6S	コントローラ内蔵		WA バッテリーレスアップ	高推力 パルスモーター 56□サイズ					



CE RoHS 10

水平 | 垂直 | 横立て | 天吊り

(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	RCP6	RCP6S		RCP6	RCP6S
50	-	-	600	-	-
100	-	-	650	-	-
150	-	-	700	-	-
200	-	-	750	-	-
250	-	-	800	-	-
300	-	-	850	-	-
350	-	-	900	-	-
400	-	-	950	-	-
450	-	-	1000	-	-
500	-	-	1050	-	-
550	-	-	1100	-	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
ケーブル取出し方向変更 (外側)	CJO	3-656	-
モーター左折返し仕様 (注1)	ML	3-658	-
モーター右折返し仕様 (注1)	MR	3-658	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
スライダー部ローラー仕様	SR	3-659	-
スライダスペーサー (注2)	SS	3-660	-
ダブルスライダー仕様 (注3)	W	3-662	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどちらかの記号をご記入ください。
 (注2) ダブルスライダー仕様の際は選択できません。
 (注3) 選択できないリードがあります。(1-253ページ参照)

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	RCP6-SA8R		RCP6S-SA8R
		P4	P6	SE
標準タイプ	P(1m)	-	-	-
	S(3m)	-	-	-
	M(5m)	-	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-	-
	R01(1m) ~ R03(3m) R04(4m) ~ R05(5m)	-	-	-
ロボットケーブル	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-	-
		-	-	-

POINT
選定上の注意

- [メインスペック] の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は 1-269 ページをご確認ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご確認ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 400mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご確認ください。

選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式一覧表

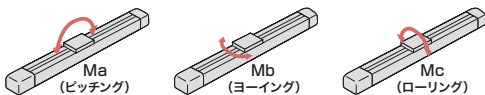
メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	30	20	10	5	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)	26	55	70	80
		最高速度(mm/s)	1200	1000	500	250
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	38	25	13	7
		定格加減速度(G)	0.1	0.1	0.7	1
		最高加減速度(G)	1	1	1	1
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)	3	4	25	55
		最高速度(mm/s)	850	800	450	250
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	38	25	13	7
		定格加減速度(G)	0.5	0.5	0.5	0.5
		最高加減速度(G)	0.5	0.5	0.5	0.5
押付け	押付け時最大推力(N)	159	239	478	956	
	押付け最高速度(mm/s)	20	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力(kgf)	3	4	25	55	
ストローク	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	1100	1100	1100	1100	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目		内容
駆動方式	ボールねじ φ16mm 転造C10	
繰返し位置決め精度	±0.01mm	
ロストモーション	0.1mm以下	
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理	
リニアガイド	直動無限循環型	
静的許容モーメント	Ma: 219N・m	
	Mb: 219N・m	
	Mc: 414N・m	
動的許容モーメント(注4)	Ma: 77.0N・m	
	Mb: 77.0N・m	
	Mc: 146N・m	
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)	
保護等級	IP20	
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²	
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令	
モーター種類	パルスモーター	
エンコーダ種類	バッテリーレスアブソリュート	
エンコーダパルス数	8192 pulse/rev	
納期	ホームページ【納期照会】に記載	

(注4) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



速度・加速度別可搬質量表

搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード30

姿勢	水平				垂直			
	速度(mm/s)							
速度	加速度(G)							
(mm/s)	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	26	24	18	15	13	3	3	3
100	26	24	18	15	13	3	3	3
200	26	24	16	15	13	2	2	2
400	24	20	13	12	11	1.5	1.5	1
650	21	14	10	9	8	1	1	1
850		9	6	4	2		1	1
1000		5	3	2	1			
1200		1						

リード20

姿勢	水平				垂直			
	速度(mm/s)							
速度	加速度(G)							
(mm/s)	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	55	51	35	33	30	4	4	4
50	55	51	35	33	30	4	4	4
100	55	51	35	33	30	4	4	4
200	55	51	35	33	25	4	4	4
300	55	51	35	24	16	4	4	4
400	45	35	22	18	12	2	2	2
650	40	20	9	4	3	2	2	2
800		10	3	1	0.5	1	0.5	
900		7	1					
1000		4						

リード10

姿勢	水平				垂直			
	速度(mm/s)							
速度	加速度(G)							
(mm/s)	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	70	70	70	70	65	25	25	25
50	70	70	70	70	65	25	25	25
100	70	70	70	70	65	25	25	25
200	70	60	50	40	35	14	14	14
250	70	52	40	30	27	9	9	9
300	70	45	30	20	20	7	7	7
400	65	15	9	4	1	3	2	1
450	45	11	2			1	0.5	
500	25	4						

リード5

姿勢	水平				垂直			
	速度(mm/s)							
速度	加速度(G)							
(mm/s)	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	80	80	80	80	80	55	55	55
50	80	80	80	80	80	55	55	55
75	80	80	80	80	80	30	30	30
100	80	80	80	80	80	18	18	18
125	80	80	80	70	70	18	18	18
175	80	70	35	30	25	14	11	10
200	80	40	14	4	2	8	3	2
225	80	10				5	0.5	
250	65					2		

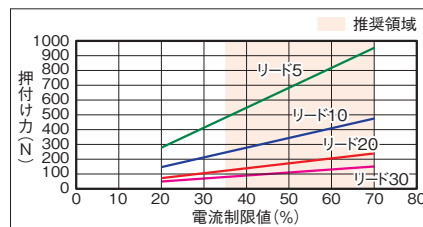
ストロークと最高速度

リード(mm)	50~650(50mm毎)	700(mm)	750(mm)	800(mm)	850(mm)	900(mm)	950(mm)	1000(mm)	1050(mm)	1100(mm)
30	1200 <850>			1155 <850>	1040 <850>	940 <850>	855 <850>	780	715	660
20	1000 <800>	950 <800>	860 <800>	770	695	630	570	520	480	440
10	500 <450>	480 <450>	430	385	345	310	285	260	235	220
5	250	240	215	190	175	155	145	130	120	110

(単位はmm/s)

(注) < >内は垂直使用の場合です。

押付け力と電流制限値の相関図



選定
注意事項
スライダタイプ
リニアサーボ
ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

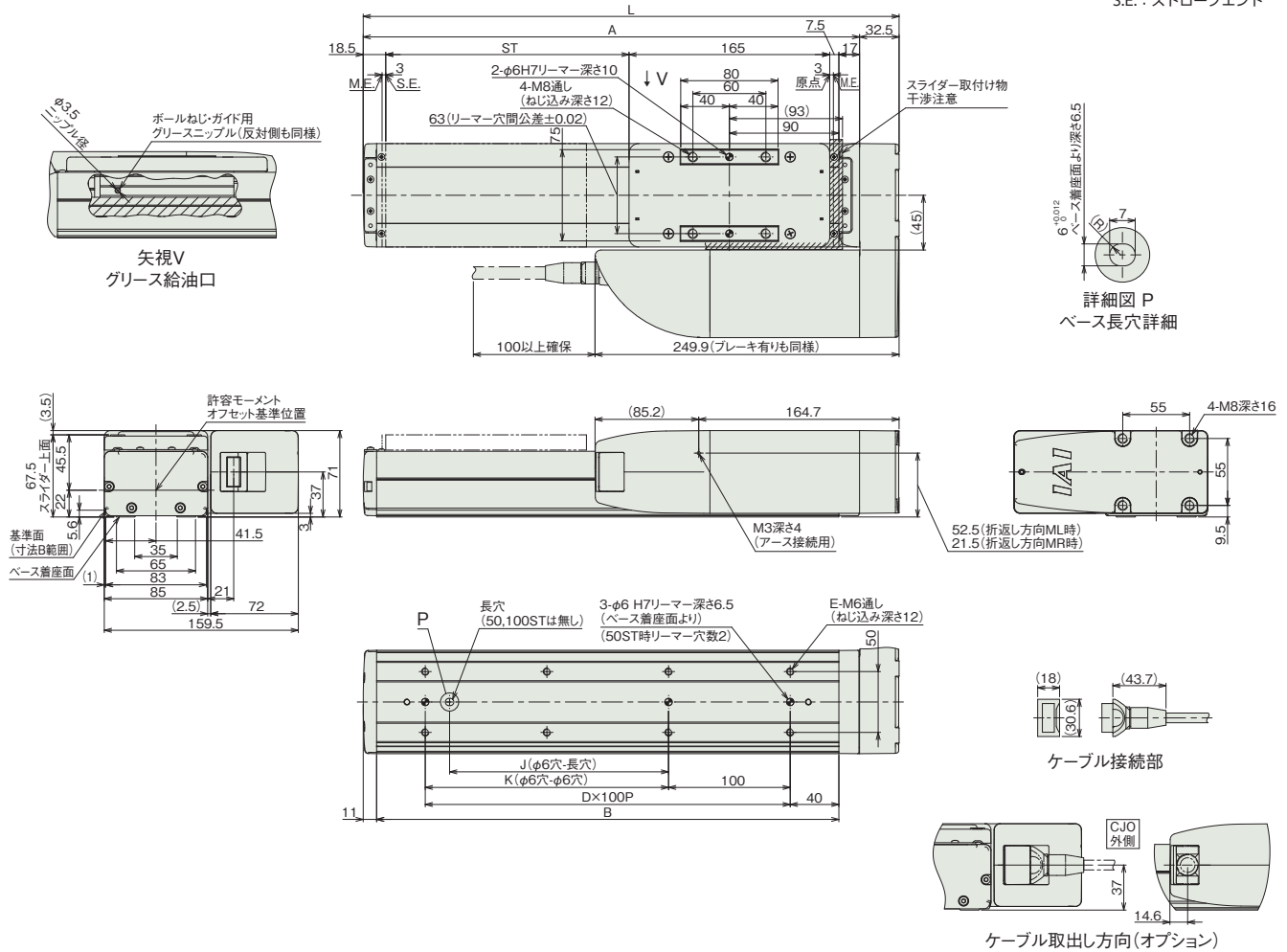
IF

オプション

■RCP6-SA8R

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 下図はモーター左折返し仕様 (ML) の場合です。

ST : ストローク
M.E. : メカニカルエンド
S.E. : ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100
L	290.5	340.5	390.5	440.5	490.5	540.5	590.5	640.5	690.5	740.5	790.5	840.5	890.5	940.5	990.5	1040.5	1090.5	1140.5	1190.5	1240.5	1290.5	1340.5
A	258	308	358	408	458	508	558	608	658	708	758	808	858	908	958	1008	1058	1108	1158	1208	1258	1308
B	230	280	330	380	430	480	530	580	630	680	730	780	830	880	930	980	1030	1080	1130	1180	1230	1280
D	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11	12
E	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26
J	0	0	80	180	180	280	280	380	380	480	480	580	580	680	680	780	780	880	880	980	980	1080
K	0	100	100	200	200	300	300	400	400	500	500	600	600	700	700	800	800	900	900	1000	1000	1100

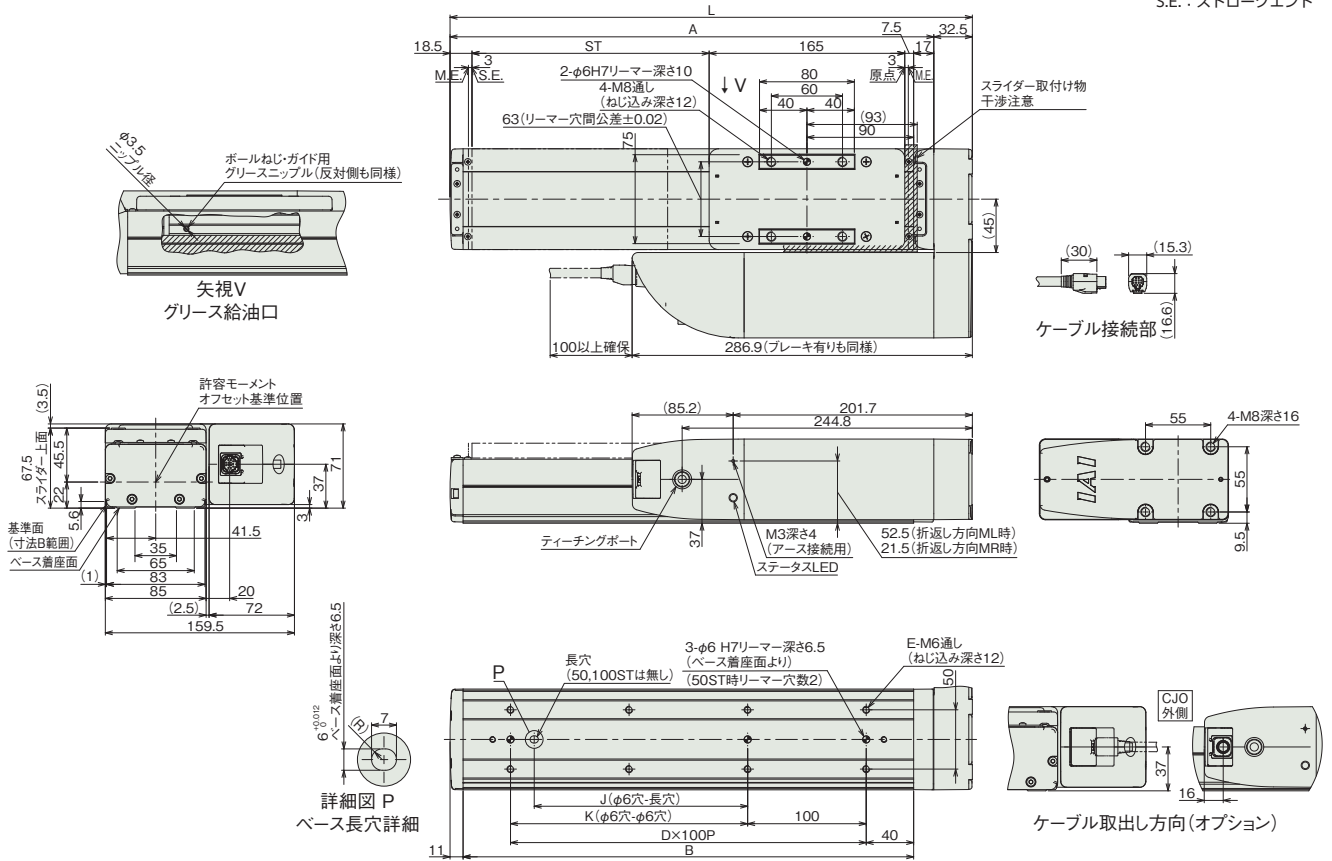
■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	
質量 (kg)																							
ブレーキ無し	4.8	5.1	5.4	5.7	5.9	6.2	6.5	6.8	7.1	7.4	7.6	7.9	8.2	8.5	8.8	9.0	9.3	9.6	9.9	10.2	10.5	10.7	
ブレーキ有り	5.0	5.3	5.5	5.8	6.1	6.4	6.7	6.9	7.2	7.5	7.8	8.1	8.4	8.6	8.9	9.2	9.5	9.8	10.1	10.3	10.6	10.9	

■RCP6S-SA8R

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 下図はモーター左折返し仕様 (ML) の場合です。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100
L	290.5	340.5	390.5	440.5	490.5	540.5	590.5	640.5	690.5	740.5	790.5	840.5	890.5	940.5	990.5	1040.5	1090.5	1140.5	1190.5	1240.5	1290.5	1340.5
A	258	308	358	408	458	508	558	608	658	708	758	808	858	908	958	1008	1058	1108	1158	1208	1258	1308
B	230	280	330	380	430	480	530	580	630	680	730	780	830	880	930	980	1030	1080	1130	1180	1230	1280
D	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11	12
E	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26
J	0	0	80	180	180	280	280	380	380	480	480	580	580	680	680	780	780	880	880	980	980	1080
K	0	100	100	200	200	300	300	400	400	500	500	600	600	700	700	800	800	900	900	1000	1000	1100

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100
質量 (kg)	4.9	5.2	5.5	5.8	6.1	6.3	6.6	6.9	7.2	7.5	7.8	8.0	8.3	8.6	8.9	9.2	9.4	9.7	10.0	10.3	10.6	10.9
	5.1	5.4	5.7	5.9	6.2	6.5	6.8	7.1	7.3	7.6	7.9	8.2	8.5	8.8	9.0	9.3	9.6	9.9	10.2	10.5	10.7	11.0

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ							
				ポジショナー	パルス列	プログラム	DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT				SSN	ECM					
MSEL-PCF/PGF		4	単相AC 100~230V DC24V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	30000	-	8-259	
PCON-CFB/CGFB		1		●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-153
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)		-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8		-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	36000	-	8-49

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
(注) RCP6Sシリーズの内蔵コントローラーは、8-139ページをご確認ください。
(注) MSEL-PCF/PGFの3、4軸目は接続できません。

選定
注意事項
スライダ
リニアサーボ
ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S
RCP3/4
RCP5
RCA
RCS4
RCS2
RCS3
ISB/
ISPB
SSPA
ISA/
ISPA
ISDB/
ISPDB
NSA
NS
IF
オプション

RCP6-WSA10R

RCP6S-WSA10R

±10μm 標準 | 簡易防塵 | バッテリーレスアップ | モーター折返し | 本体幅 100mm | 24V パルスモーター

型式項目

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラー/ I/Oタイプ	ケーブル長	オプション
RCP6 コントローラー別置 RCP6S コントローラー内蔵	WSA10R	WA バッテリーレスアップ	35P パルスモーター 35□サイズ	16 16mm 10 10mm 5 5mm 2.5 2.5mm	50 50mm 500 500mm (50mm毎)	RCP6 P3 PCON MSEL P5 RCON RSEL RCP6S SE SIOタイプ	N 無し P 1m S 3m M 5m X□□ 長さ指定 R□□ ロボットケーブル	下記オプション 価格表参照



CE RoHS 10

水平 | 垂直 | 横立て | 天吊り

(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	RCP6	RCP6S		RCP6	RCP6S
50	-	-	300	-	-
100	-	-	350	-	-
150	-	-	400	-	-
200	-	-	450	-	-
250	-	-	500	-	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
ケーブル取出し方向変更 (外側)	CJO	3-656	-
モーター左折返し仕様 (注1)	ML	3-658	-
モーター右折返し仕様 (注1)	MR	3-658	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
スライダ一部ローラー仕様	SR	3-659	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどちらかの記号をご記入ください。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	RCP6-WSA10R		RCP6S-WSA10R
		P3	P5	SE
標準タイプ	P(1m)	-	-	-
	S(3m)	-	-	-
	M(5m)	-	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-	-
ロボットケーブル	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-	-



- (1) 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は 1-269 ページをご確認ください。
- (3) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご確認ください。
- (4) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 500mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご確認ください。
- (5) リード 10、16 は、垂直で設置することはできません。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

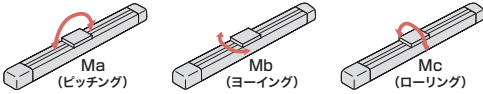
メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	16	10	5	2.5	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg) (高出力有効)	4	15	28	40
		最大可搬質量(kg) (高出力無効)	4	12	25	36
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	840	610	390	195
		最低速度(mm/s)	20	13	7	4
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.1	0.5
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg) (高出力有効)	-	-	3	10
		最大可搬質量(kg) (高出力無効)	-	-	3	10
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	-	-	305	175
		最低速度(mm/s)	-	-	7	4
		定格加減速度(G)	-	-	0.5	0.5
押付け	押付け時最大推力(N)	48	77	155	310	
	押付け時最高速度(mm/s)	20	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力(kgf)	-	-	3	10	
ストローク	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	500	500	500	500	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目		内容
駆動方式	ボールねじ	φ8mm 転造C10
繰返し位置決め精度		±0.01mm
ロストモーション		0.1mm以下
ベース	材質	アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型	
	静的許容モーメント	Ma: 271N·m Mb: 271N·m Mc: 553N·m
	動的許容モーメント (注2)	Ma: 65.4N·m Mb: 65.4N·m Mc: 134N·m
使用周囲温度・湿度		0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級		IP20
耐振動・耐衝撃		4.9m/s ²
海外対応規格		CEマーク、RoHS指令
モーター種類		パルスモーター
エンコーダー種類		バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数		8192 pulse/rev
納期		ホームページ[納期照会]に記載

(注2) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



速度・加速度別可搬質量表 ※高出力設定の詳細は1-25ページをご参照ください。

■高出力設定有効 搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード16

姿勢	水平				
	速度 (mm/s)				
0	0.1	0.3	0.5	0.7	1
140	4	4	3	3	2.5
280	4	4	3	3	2.5
420	4	4	3	3	2.5
560	4	4	3	1.5	1.5
700	4	4	3	0.5	0.5
840		1	0.5		

リード10

姿勢	水平				
	速度 (mm/s)				
0	0.1	0.3	0.5	0.7	1
85	15	15	13	13	12
175	15	15	13	12	10
260	15	15	13	10	8
350	15	15	13	8	5
435	15	15	10	7	4
525	14	10	5	3	2
610		5	2	1	

リード5

姿勢	水平					垂直		
	速度 (mm/s)							
0	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
40	28	25	22	20	20	3	3	3
85	28	25	22	20	20	3	3	3
130	28	25	22	20	20	3	3	3
175	28	25	22	20	20	3	3	3
215	28	25	22	20	16	3	3	3
260	28	25	20	16	12	2	2	2.5
305	28	20	12	10	8	1	0.5	0.5
350	28	14	6	4	3			
390	28	6	1					

リード2.5

姿勢	水平					垂直		
	速度 (mm/s)							
0	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	40	40	40	35	30	10	10	10
20	40	40	40	35	30	10	10	10
40	40	40	36	35	30	10	10	10
65	40	40	36	35	30	10	10	10
85	40	40	36	35	30	10	10	10
105	40	40	35	35	30	10	10	10
130	40	40	35	30	30	7	7	7
150	40	35	35	30	30	4	4	4
175	40	34	32	24	20	1	1	1
195	40	20	14	12	11			

■高出力設定無効 搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。

リード16

姿勢	水平	
	速度 (mm/s)	
0	0.3	0.7
140	4	3
280	4	3
420	4	3
560	3.5	1

リード10

姿勢	水平	
	速度 (mm/s)	
0	0.3	0.7
85	12	9.5
175	12	9
260	12	9
350	10.5	6.5
435	6	3.5
525	3	1.5

リード5

姿勢	水平		垂直
	速度 (mm/s)		
0	0.3	0.7	0.3
40	25	20	3
85	25	20	3
130	25	20	3
175	25	19	3
215	19	13	3
260	10.5	7.5	2

リード2.5

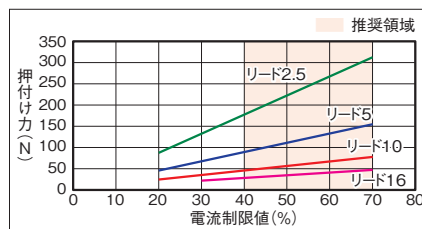
姿勢	水平		垂直
	速度 (mm/s)		
0	0.3	0.7	0.3
0	36	27	10
20	36	27	10
40	36	27	10
65	36	27	10
85	36	27	9
105	36	27	7
130	33	20	4.5

ストロークと最高速度

リード (mm)	接続コントローラー	50~300 (50mm毎)	350 (mm)	400 (mm)	450 (mm)	500 (mm)
16	高出力有効	840			775	660
	高出力無効		560			
10	高出力有効	610	590	490	415	
	高出力無効		525	490	415	
5	高出力有効	390 <305>	355 <305>	290	245	205
	高出力無効		260	245	205	
2.5	高出力有効	195 <175>	175	145	120	100
	高出力無効		130	120	100	

(注) < >内は垂直使用の場合です。

押付け力と電流制限値の相関図



選定
注意事項
スライダタイプ
リニアサーボ
ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S
RCP3/4
RCP5
RCA
RCS4
RCS2
RCS3
ISB/
ISP8
SSPA
ISA/
ISPA
ISDB/
ISPDB
NSA
NS
IF
オプション

寸法図

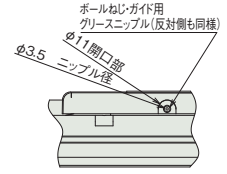
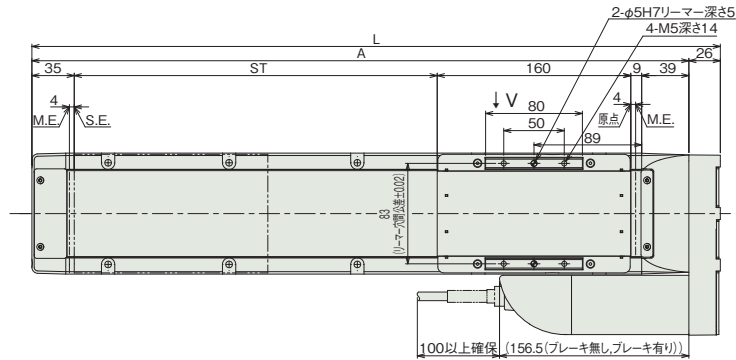
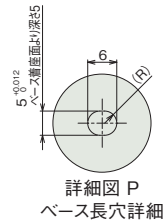
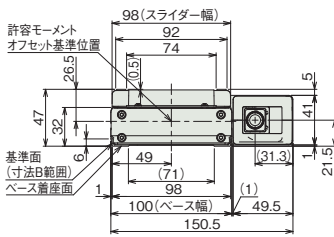
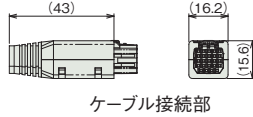
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

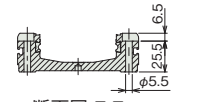
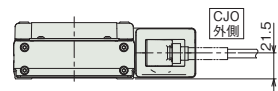
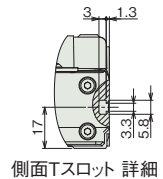
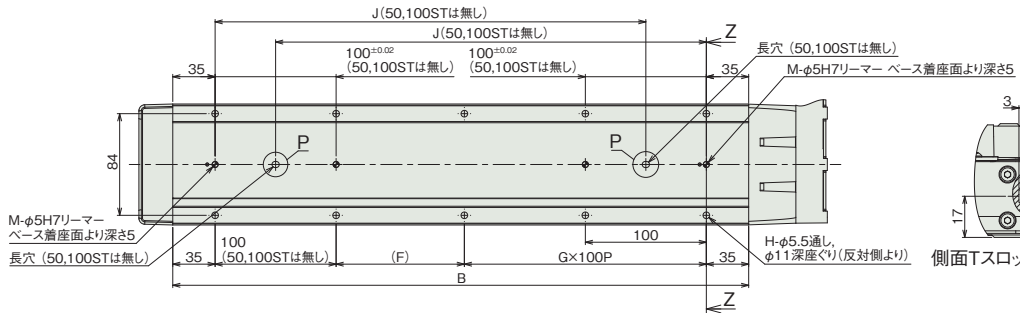
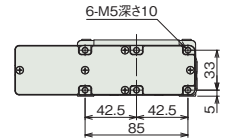
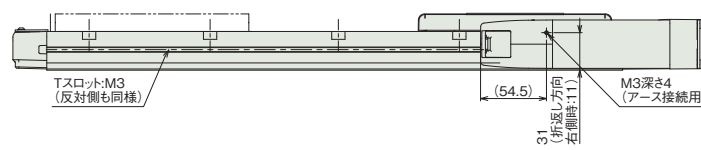
■RCP6-WSA10R

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 下図はモーター左折返し仕様 (ML) の場合です。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



矢視V
グリース給油口



ベース取付け用座ぐり穴詳細

■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
RCS2 L	319	369	419	469	519	569	619	669	719	769
RCS2 A	293	343	393	443	493	543	593	643	693	743
RCS3 B	226	276	326	376	426	476	526	576	626	676
RCS3 F	156	206	256	306	356	406	456	506	556	606
ISB/ISPB G	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4
ISB/ISPB H	4	4	8	8	10	10	12	12	14	14
ISB/ISPB J	-	-	206	256	306	356	406	456	506	556
SSPA M	1	1	2	2	2	2	2	2	2	2

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
質量 (kg)										
プレーキ無し	2.9	3.2	3.4	3.6	3.9	4.1	4.4	4.6	4.8	5.1
プレーキ有り	3.0	3.2	3.5	3.7	3.9	4.2	4.4	4.7	4.9	5.2

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

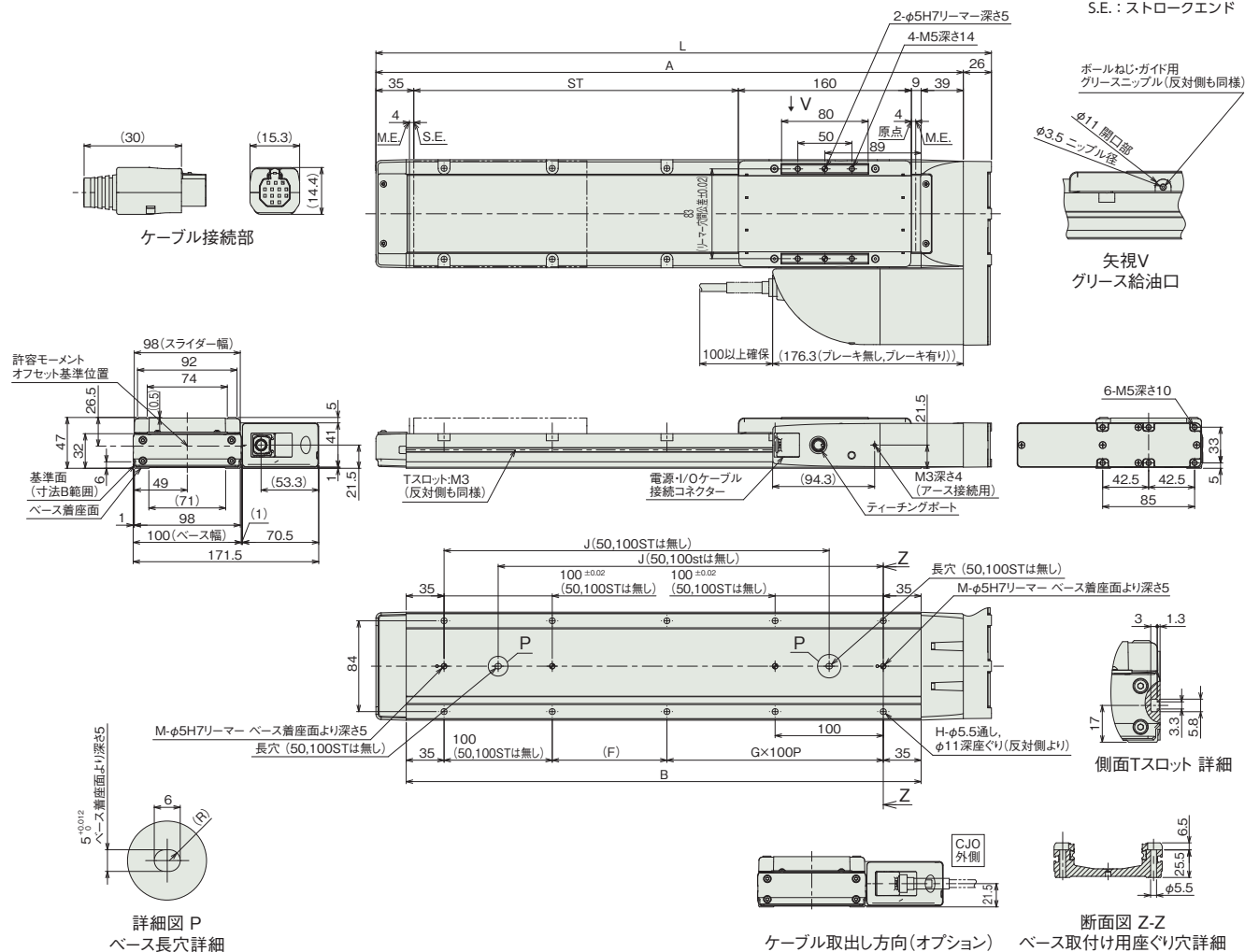
NS

IF

オプション

■RCP6S-WSA10R

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 下図はモーター左折返し仕様(ML)の場合です。



選定
注意事項
スライダ
リニアサーボ
ケーブル型式

■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
L	319	369	419	469	519	569	619	669	719	769
A	293	343	393	443	493	543	593	643	693	743
B	226	276	326	376	426	476	526	576	626	676
F	156	206	56	106	56	106	56	106	56	106
G	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4
H	4	4	8	8	10	10	12	12	14	14
J	-	-	206	256	306	356	406	456	506	556
M	1	1	2	2	2	2	2	2	2	2

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
質量 (kg)	ブレーキ無し	3.0	3.3	3.5	3.8	4.0	4.3	4.5	4.7	5.2
	ブレーキ有り	3.1	3.4	3.6	3.8	4.1	4.3	4.6	4.8	5.3

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法												最大位置決め点数	標準価格	参照ページ						
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク								※選択									
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM									
MSEL-PC/PG		4	単相AC 100~230V DC24V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	30000	-	8-259	
PCON-CB/CGB		1		※選択	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-153
PCON-CYB/PLB/POB		1		●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	-	8-179
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)		-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジショナーなし)	-	8-47
RSEL		8		-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	36000	-	8-49

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
(注) RCP6Sシリーズの内蔵コントローラーは、8-139ページをご確認ください。

RCP6/
RCP6S
RCP3/4
RCP5
RCA
RCS4
RCS2
RCS3
ISB/
ISPB
SSPA
ISA/
ISPA
ISDB/
ISDPB
NSA
NS
IF
オプション

RCP6-WSA12R

RCP6S-WSA12R

±10μm
標準

簡易防塵

バッテリーレスアップ

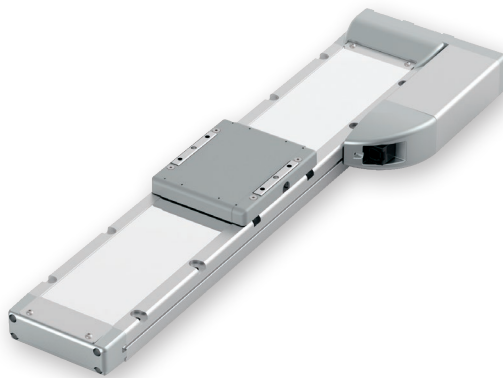
モーター折返し

本体幅
120mm

24v
パルスモーター

■型式項目

	WSA12R	WA	42P					
シリーズ	タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラー/ I/Oタイプ	ケーブル長	オプション
RCP6 コントローラー別置 RCP6S コントローラー内蔵		WA バッテリーレスアップ	42P パルスモーター 42□サイズ	20 20mm 12 12mm 6 6mm 3 3mm	50 50mm 800 800mm (50mm毎)	RCP6 P3 PCON MSEL P5 RCON RSEL RCP6S SE SIOタイプ	N 無し P 1m S 3m M 5m X□□ 長さ指定 R□□ ロボットケーブル	下記オプション 価格表参照



水平

垂直

横立て

天吊り

(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	RCP6	RCP6S		RCP6	RCP6S
50	-	-	450	-	-
100	-	-	500	-	-
150	-	-	550	-	-
200	-	-	600	-	-
250	-	-	650	-	-
300	-	-	700	-	-
350	-	-	750	-	-
400	-	-	800	-	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
ケーブル取出し方向変更 (外側)	CJO	3-656	-
モーター左折返し仕様 (注1)	ML	3-658	-
モーター右折返し仕様 (注1)	MR	3-658	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
スライダ一部ローラー仕様	SR	3-659	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどちらかの記号をご記入ください。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	RCP6-WSA12R		RCP6S-WSA12R
		P3	P5	SE
標準タイプ	P (1m)	-	-	-
	S (3m)	-	-	-
	M (5m)	-	-	-
長さ指定	X06 (6m) ~ X10 (10m)	-	-	-
	X11 (11m) ~ X15 (15m)	-	-	-
	X16 (16m) ~ X20 (20m)	-	-	-
ロボットケーブル	R01 (1m) ~ R03 (3m)	-	-	-
	R04 (4m) ~ R05 (5m)	-	-	-
	R06 (6m) ~ R10 (10m)	-	-	-
	R11 (11m) ~ R15 (15m)	-	-	-
	R16 (16m) ~ R20 (20m)	-	-	-

POINT

選定上の注意

- (1) 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は 1-269 ページをご確認ください。
- (3) RCP6S (コントローラー内蔵) のリード 3/6 は、使用周囲温度によって、デューティの制限が必要です。詳細は、1-280 ページをご確認ください。
- (4) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご確認ください。
- (5) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 450mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご確認ください。
- (6) リード 12、20 は、垂直で設置することはできません。

選定
 注意事項
 スライダー
 リニアサーボ
 ケーブル型式
 一覧表

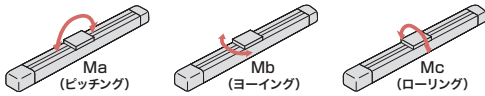
メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	20	12	6	3	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)(高出力有効)	12	25	40	60
		最大可搬質量(kg)(高出力無効)	8	18	30	42
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	800	600	450	225
		最低速度(mm/s)	25	15	8	4
		定格加減速度(G)	0.1	0.3	0.3	0.1
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)(高出力有効)	-	-	9	16
		最大可搬質量(kg)(高出力無効)	-	-	8	15
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	-	-	400	225
		最低速度(mm/s)	-	-	8	4
		定格加減速度(G)	-	-	0.5	0.5
押付け	押付け時最大推力(N)	56	93	185	370	
	押付け最高速度(mm/s)	20	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力(kgf)	-	-	9	16	
ストローク	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	800	800	800	800	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ10mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 311N・m
	Mb: 311N・m
	Mc: 827N・m
動的許容モーメント(注2)	Ma: 87.5N・m
	Mb: 87.5N・m
	Mc: 233N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター
エンコーダ種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダパルス数	8192 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注2) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



速度・加速度別可搬質量表 ※高出力設定の詳細は1-25ページをご参照ください。

■高出力設定有効 搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード20

姿勢	水平				
	速度(mm/s)				
0	12	8	6	4	3
160	12	8	6	4	3
320	12	8	6	4	3
480	12	8	6	4	2
640	8	6	4	4	1
800	7	4			

リード12

姿勢	水平				
	速度(mm/s)				
0	25	25	18	16	10
100	25	25	18	16	10
200	25	25	18	16	10
285	25	25	18	12	8
400	20	20	14	10	6
500	15	15	8	6	4
600	10	6	6	3	2

リード6

姿勢	水平					垂直		
	速度(mm/s)							
0	40	40	35	30	25	9	9	9
50	40	40	35	30	25	9	9	9
100	40	40	35	30	25	9	9	9
140	40	40	35	25	25	9	9	9
200	40	40	30	25	20	9	9	8
250	40	40	27.5	22.5	18	9	8	4
290	40	35	25	20	14	5	5	4
350	40	28	14	12	10	2	2	1
400	30	18	10	6	5	1		
450	25	8	3					

リード3

姿勢	水平					垂直		
	速度(mm/s)							
0	60	56	50	45	40	16	16	16
25	60	56	50	45	40	16	16	16
50	60	56	50	45	40	16	16	16
65	60	56	46	41	40	16	16	16
100	60	56	46	41	40	16	16	16
125	60	56	46	40	30	16	14	10
150	60	50	40	30	25	12	10	6
180	60	40	35	25	20	8	6	5
200	60	35	30	20	14	5	5	4
225	40	16	16	10	6	2		

■高出力設定無効 搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。

リード20

姿勢	水平	
	速度(mm/s)	
0	8	4
160	8	4
320	8	4
480	8	4
640	5	3

リード12

姿勢	水平	
	速度(mm/s)	
0	18	15.5
100	18	15.5
200	18	14
285	18	11
400	12	7.5
500	6	4

リード6

姿勢	水平		垂直
	速度(mm/s)		
0	30	30	8
50	30	30	8
100	30	30	8
140	30	30	8
200	30	19	5.5
250	19	16.5	3
290	14	9	2

リード3

姿勢	水平		垂直
	速度(mm/s)		
0	42	33	15
25	42	33	15
50	42	33	15
65	42	33	13
100	42	33	12
125	42	30	8
150	30	24	4.5

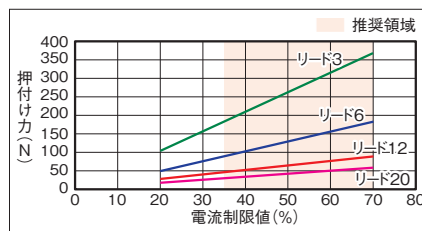
ストロークと最高速度

リード(mm)	接続コントローラ	50~350(50mm毎)	400	450	500	550	600	650	700	750	800	
20	高出力有効	800					640		580			
	高出力無効	640					500		520			
12	高出力有効	600					535	465	405	355	315	285
	高出力無効	500					465	405	355	315	285	
6	高出力有効	450	435	365	310	265	230	200	175	155	140	
	高出力無効	<400>	<400>	290	265	230	200	175	155	140		
3	高出力有効	225	215	180	150	130	115	100	85	75	70	
	高出力無効	150		130	115	100	85	75	70			

(単位はmm/s)

(注) < >内は垂直使用の場合です。

押付け力と電流制限値の相関図



選定
注意事項
スライダタイプ
リニアサーボ
ケーブル型式
一覧表

RCP6/RCP6S
RCP3/4
RCP5
RCA
RCS4
RCS2
RCS3
ISB/ISP
SSPA
ISA/ISPA
ISDB/ISPDB
NSA
NS
IF
オプション

寸法図

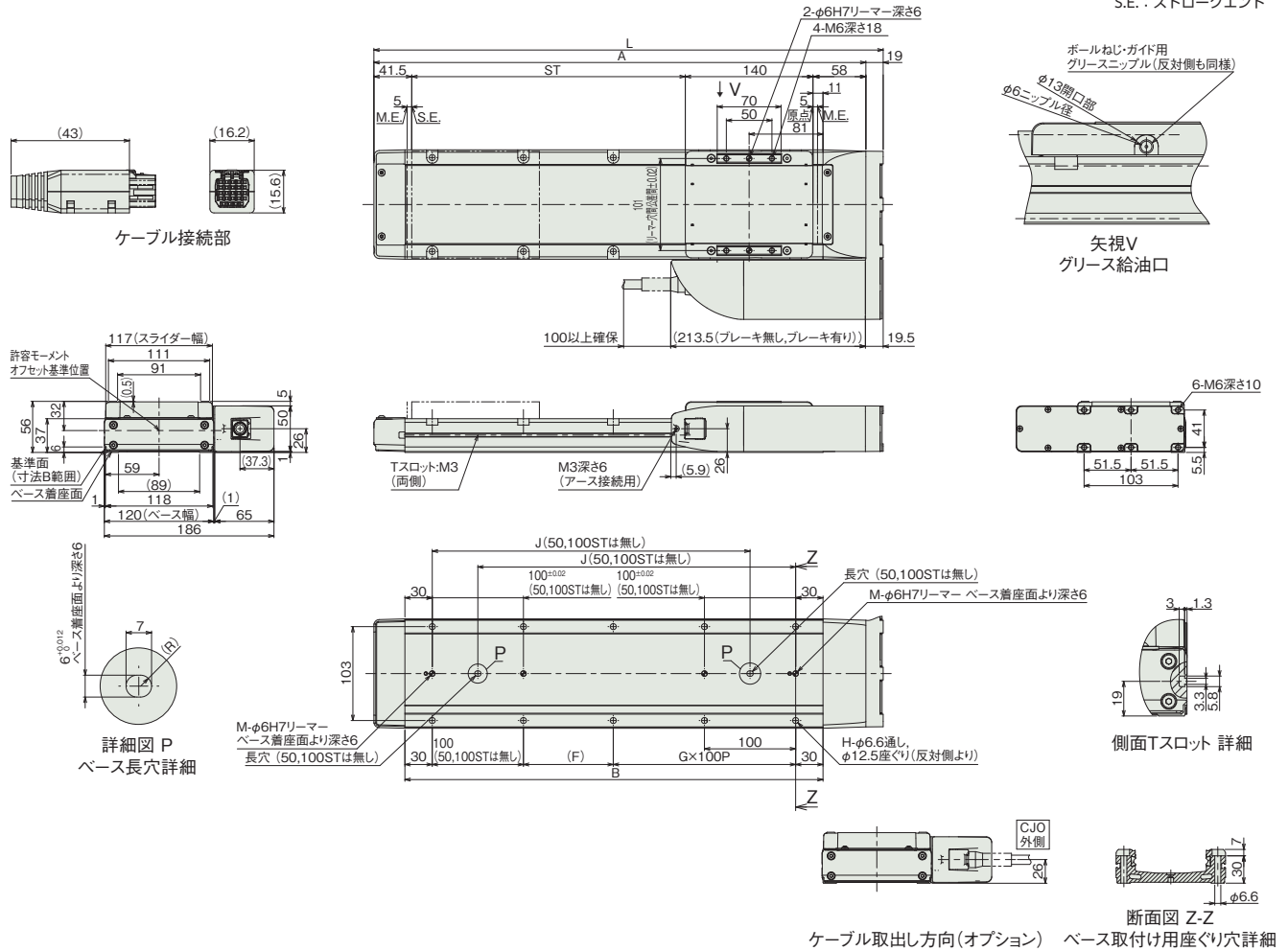
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.lai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

■RCP6-WSA12R

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 下図はモーター左折返し仕様 (ML) の場合です。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
RCS2 L	308.5	358.5	408.5	458.5	508.5	558.5	608.5	658.5	708.5	758.5	808.5	858.5	908.5	958.5	1008.5	1058.5
RCS2 A	289.5	339.5	389.5	439.5	489.5	539.5	589.5	639.5	689.5	739.5	789.5	839.5	889.5	939.5	989.5	1039.5
RCS2 B	208.5	258.5	308.5	358.5	408.5	458.5	508.5	558.5	608.5	658.5	708.5	758.5	808.5	858.5	908.5	958.5
RCS3 F	148.5	198.5	48.5	98.5	48.5	98.5	48.5	98.5	48.5	98.5	48.5	98.5	48.5	98.5	48.5	98.5
RCS3 G	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7
ISB/ISPB H	4	4	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20
ISB/ISPB J	-	-	198.5	248.5	298.5	348.5	398.5	448.5	498.5	548.5	598.5	648.5	698.5	748.5	798.5	848.5
SSPA M	1	1	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
質量 (kg)																
ブレーキ無し	4.1	4.4	4.7	5.1	5.4	5.7	6.1	6.4	6.7	7.1	7.4	7.7	8.1	8.4	8.7	9.1
ブレーキ有り	4.1	4.5	4.8	5.1	5.5	5.8	6.1	6.5	6.8	7.1	7.5	7.8	8.1	8.5	8.8	9.1

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

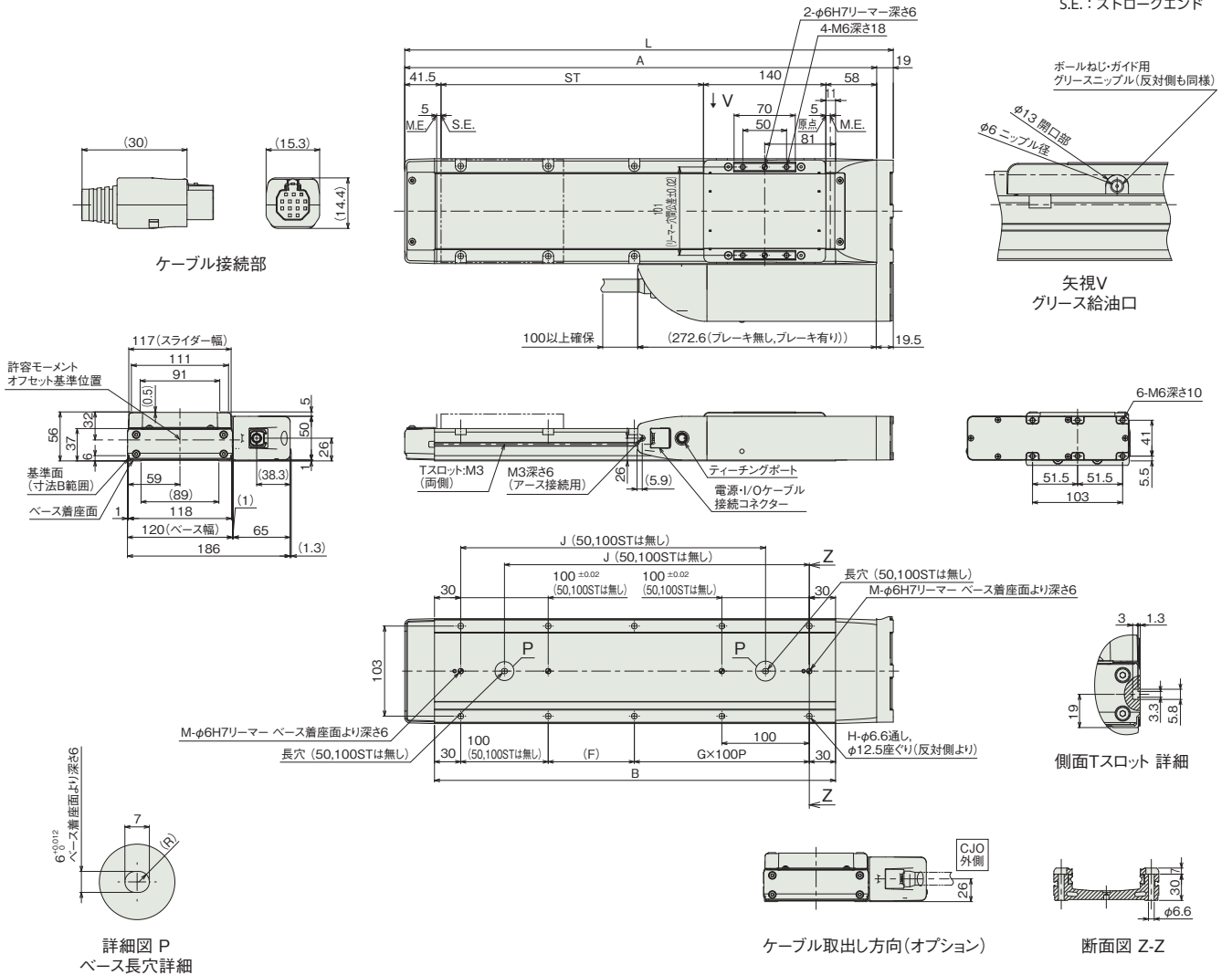
IF

オプション

■RCP6S-WSA12R

(注) 原点復帰を行った場合はスライダーがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 下図はモーター左折返し仕様 (ML) の場合です。

ST: ストローク
M.E.: メカカルエンド
S.E.: ストロークエンド



選定
注意事項
スライダー
リニアサーボ
ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S
RCP3/4
RCP5
RCA
RCS4
RCS2
RCS3
ISB/
ISPB
SSPA
ISA/
ISPA
ISDB/
ISPDB
NSA
NS
IF
オプション

■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
L	308.5	358.5	408.5	458.5	508.5	558.5	608.5	658.5	708.5	758.5	808.5	858.5	908.5	958.5	1008.5	1058.5
A	289.5	339.5	389.5	439.5	489.5	539.5	589.5	639.5	689.5	739.5	789.5	839.5	889.5	939.5	989.5	1039.5
B	208.5	258.5	308.5	358.5	408.5	458.5	508.5	558.5	608.5	658.5	708.5	758.5	808.5	858.5	908.5	958.5
F	148.5	198.5	248.5	298.5	348.5	398.5	448.5	498.5	548.5	598.5	648.5	698.5	748.5	798.5	848.5	898.5
G	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7
H	4	4	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20
J	-	-	198.5	248.5	298.5	348.5	398.5	448.5	498.5	548.5	598.5	648.5	698.5	748.5	798.5	848.5
M	1	1	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
質量 (kg)																
ブレーキ無し	4.2	4.5	4.9	5.2	5.5	5.9	6.2	6.5	6.9	7.2	7.5	7.9	8.2	8.5	8.9	9.2
ブレーキ有り	4.3	4.6	4.9	5.3	5.6	5.9	6.3	6.6	6.9	7.3	7.6	7.9	8.3	8.6	8.9	9.3

■適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続 可能軸数	電源電圧	制御方法												最大位置決め点数	標準価格	参照ページ	
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク								※選択				
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM				
MSEL-PC/PG		4	単相AC 100~230V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	30000	-	8-259
PCON-CB/CGB		1	DC24V	※選択	※選択	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-153
PCON-CYB/PLB/POB		1		※選択	※選択	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	-	8-179
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)		-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	36000	-	8-49	

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
(注) RCP6Sシリーズの内蔵コントローラーは、8-139ページをご確認ください。

RCP6-WSA14R

RCP6S-WSA14R

±10μm 標準 | 簡易防塵 | バッテリーレスアップ | モーター折返し | 本体幅 140mm | 24v パルスモーター

型式項目

シリーズ		タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラー/ I/Oタイプ	ケーブル長	オプション
RCP6 コントローラー別置	RCP6S コントローラー内蔵	WSA14R	WA バッテリーレスアップ	56P パルスモーター 56□サイズ	24 24mm 16 16mm 8 8mm 4 4mm	50 50mm 800 800mm (50mm毎)	RCP6 P3 PCON MSEL P5 RCON RSEL RCP6S SE SIOタイプ	N 無し P 1m S 3m M 5m X□□ 長さ指定 R□□ ロボットケーブル	下記オプション 価格表参照



CE RoHS 10

水平 | 垂直 | 横立て | 天吊り

(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	RCP6	RCP6S		RCP6	RCP6S
50	-	-	450	-	-
100	-	-	500	-	-
150	-	-	550	-	-
200	-	-	600	-	-
250	-	-	650	-	-
300	-	-	700	-	-
350	-	-	750	-	-
400	-	-	800	-	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
ケーブル取出し方向変更 (外側)	CJO	3-656	-
モーター左折返し仕様 (注1)	ML	3-658	-
モーター右折返し仕様 (注1)	MR	3-658	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
スライダ一部ローラー仕様	SR	3-659	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどちらかの記号をご記入ください。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	RCP6-WSA14R		RCP6S-WSA14R
		P3	P5	SE
標準タイプ	P(1m)	-	-	-
	S(3m)	-	-	-
	M(5m)	-	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-	-
ロボットケーブル	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-	-
	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-	-

POINT
選定上の注意

- [メインスペック] の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は 1-269 ページをご確認ください。
- RCP6S (コントローラー内蔵) のリード 4/8/16 は、使用周囲温度によって、デューティの制限が必要です。詳細は 1-280 ページをご確認ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 550mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご確認ください。
- リード 16、24 は垂直で設置することはできません。

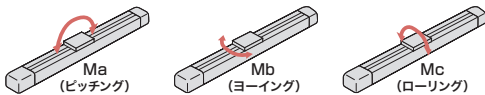
メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	24	16	8	4	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg) (高出力有効)	25	50	65	80
		最大可搬質量(kg) (高出力無効)	15.5	33	45	54
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	700	560	420	175
		最低速度(mm/s)	30	20	10	5
		定格加減速度(G)	0.1	0.1	0.3	0.3
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg) (高出力有効)	-	-	14	26
		最大可搬質量(kg) (高出力無効)	-	-	11	18
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	-	-	350	175
		最低速度(mm/s)	-	-	10	5
		定格加減速度(G)	-	-	0.5	0.5
押付け	押付け時最大推力(N)	139	209	418	836	
	押付け時最高速度(mm/s)	20	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力(kgf)	-	-	14	26	
ストローク	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	800	800	800	800	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ12mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 462N・m
	Mb: 462N・m
	Mc: 1170N・m
動的許容モーメント (注2)	Ma: 122N・m
	Mb: 122N・m
	Mc: 308N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	8192 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注2) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



速度・加速度別可搬質量表 ※高出力設定の詳細は1-25ページをご参照ください。

■高出力設定有効 搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード24

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)				
	0.1	0.3	0.5	0.7	1
0	25	23	19	14	11
140	25	23	19	14	11
420	25	23	19	13	8
560	20	19	14	10	5
700	20	8	6	6	3

リード16

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)				
	0.1	0.3	0.5	0.7	1
0	50	42	40	32	30
140	50	42	40	32	30
280	50	42	35	23	17
420	47	25	18	14	10
560	12	10	5	3	2

リード8

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)					垂直	
	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3
0	65	65	55	50	45	14	14
70	65	65	55	50	45	14	14
140	65	65	51	46	45	12	12
210	65	65	45	31	22	8	6
280	65	31	21	14	6	6	4
350	35	8				1	
420	7						

リード4

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)					垂直	
	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3
0	80	80	70	65	60	26	26
35	80	80	70	65	60	26	26
70	80	80	70	65	60	26	26
105	80	80	60	50	40	22	20
140	80	50	10	6	6	13	8
175	40	5				4	

■高出力設定無効 搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。

リード24

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)	
	0.3	0.7
0	15.5	12
140	15.5	12
420	13	8
560	7.5	3

リード16

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)	
	0.3	0.7
0	33	24.5
140	33	24.5
280	22.5	12.5
420	9.5	3.5

リード8

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)			垂直
	0.3	0.7	0.3	0.3
0	45	33	11	
70	45	33	11	
140	45	27.5	10.5	
210	13.5	9	3	

リード4

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)			垂直
	0.3	0.7	0.3	0.3
0	54	48	18	
35	54	48	18	
70	54	48	18	
105	36	24	6	

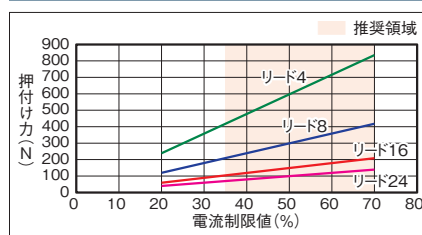
ストロークと最高速度

リード (mm)	接続 コントローラー	50~500 (50mm毎)	550 (mm)	600 (mm)	650 (mm)	700 (mm)	750 (mm)	800 (mm)
24	高出力有効	700						665
	高出力無効	560						
16	高出力有効	560				550	490	440
	高出力無効	420						
8	高出力有効	420 <350>	400 <350>	350	305	270	240	215
	高出力無効	210						
4	高出力有効	175	170	150	135	120	105	
	高出力無効	105						

(注) < >内は垂直使用の場合です。

(単位はmm/s)

押付け力と電流制限値の相関図



選定

注意事項

スライダタイプ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4

RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



選定

注意事項

スライダ

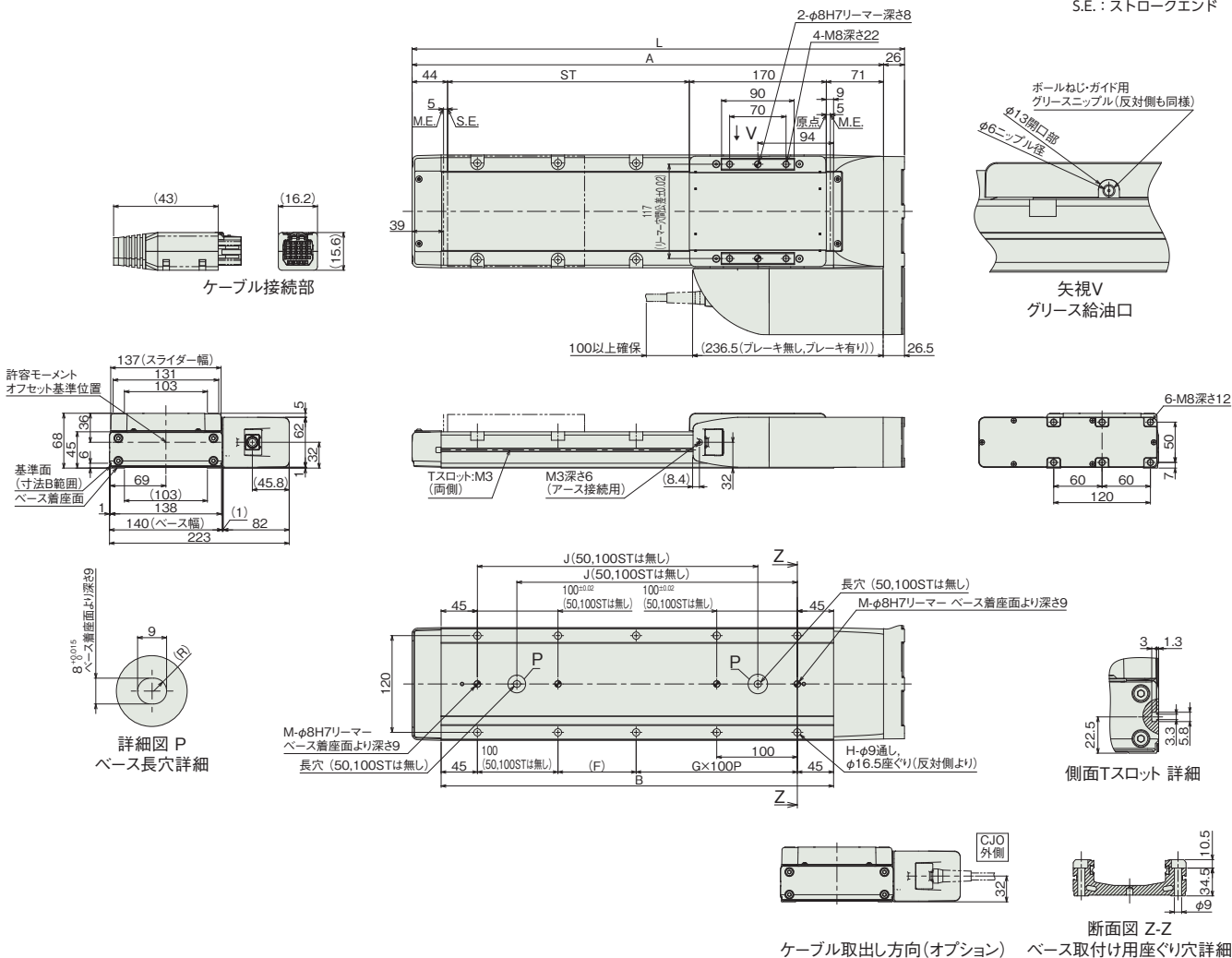
リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

■RCP6-WSA14R

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 下図はモーター左折返し仕様 (ML) の場合です。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
L	361	411	461	511	561	611	661	711	761	811	861	911	961	1011	1061	1111
A	335	385	435	485	535	585	635	685	735	785	835	885	935	985	1035	1085
B	237	287	337	387	437	487	537	587	637	687	737	787	837	887	937	987
F	147	197	47	97	47	97	47	97	47	97	47	97	47	97	47	97
G	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7
H	4	4	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20
J	-	-	198	248	298	348	398	448	498	548	598	648	698	748	798	848
M	1	1	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
質量 (kg)																
ブレーキ無し	7.3	7.8	8.2	8.7	9.2	9.6	10.1	10.6	11.1	11.5	12.0	12.5	13.0	13.4	13.9	14.4
ブレーキ有り	7.4	7.9	8.3	8.8	9.3	9.8	10.2	10.7	11.2	11.7	12.1	12.6	13.1	13.6	14.0	14.5

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

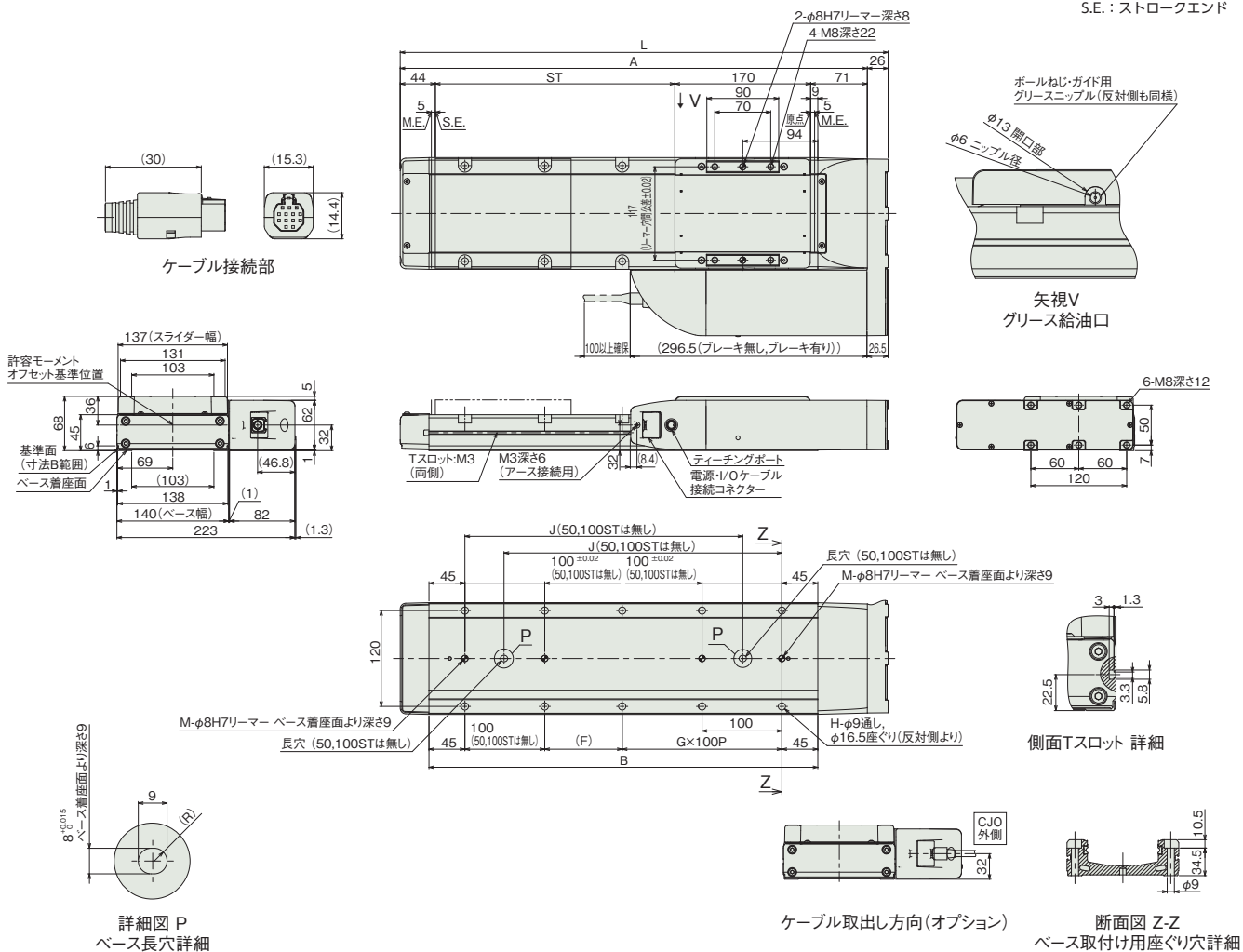
IF

オプション

■RCP6S-WSA14R

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 下図はモーター左折返し仕様 (ML) の場合です。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
L	361	411	461	511	561	611	661	711	761	811	861	911	961	1011	1061	1111
A	335	385	435	485	535	585	635	685	735	785	835	885	935	985	1035	1085
B	237	287	337	387	437	487	537	587	637	687	737	787	837	887	937	987
F	147	197	247	297	347	397	447	497	547	597	647	697	747	797	847	897
G	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7
H	4	4	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20
J	-	-	198	248	298	348	398	448	498	548	598	648	698	748	798	848
M	1	1	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
質量 (kg)																
ブレーキ無し	7.4	7.9	8.4	8.9	9.3	9.8	10.3	10.8	11.2	11.7	12.2	12.7	13.1	13.6	14.1	14.6
ブレーキ有り	7.6	8.0	8.5	9.0	9.4	9.9	10.4	10.9	11.4	11.8	12.3	12.8	13.3	13.7	14.2	14.7

■適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続 可能軸数	電源電圧	制御方法											最大位置決め点数	標準価格	参照ページ		
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク			※選択									
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM				
MSEL-PC/PG		4	単相AC 100~230V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	30000	-	8-259
PCON-CB/CGB		1	DC24V	※選択	※選択	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-153
PCON-CYB/PLB/POB		1		※選択	※選択	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	-	8-179
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)		-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジショナーデータなし)	-	8-47
RSEL		8	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	36000	-	8-49	

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
(注) RCP6Sシリーズの内蔵コントローラーは、8-139ページをご確認ください。

選定
注意事項
スライダ
リニアサーボ
ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S
RCP3/4
RCP5
RCA
RCS4
RCS2
RCS3
ISB/
ISPB
SSPA
ISA/
ISPA
ISDB/
ISDPB
NSA
NS
IF
オプション

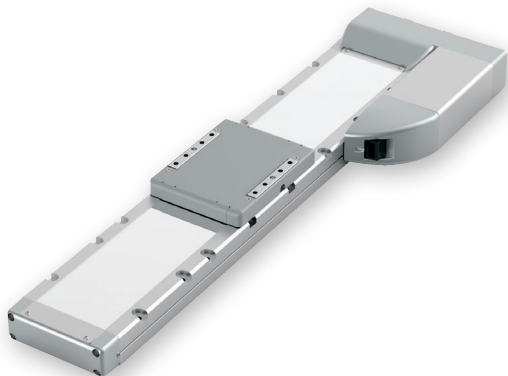
RCP6-WSA16R

RCP6S-WSA16R

±10μm 標準 | 簡易防塵 | バッテリーレスアップ | モーター折返し | 本体幅 160mm | 24V パルスモーター

■ 型式項目

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラー/ I/Oタイプ	ケーブル長	オプション
RCP6 コントローラー別置 RCP6S コントローラー内蔵	WSA16R	WA バッテリーレスアップ	56SP 高推力 パルスモーター 56□サイズ	20 20mm 10 10mm 5 5mm	50 1100 50mm 1100mm (50mm毎)	RCP6 P4 PCON-CFB/CGFB MSEL-PCF/PGF P6 RCON RSEL RCP6S SE SIOタイプ	N 無し P 1m S 3m M 5m X□□ 長さ指定 R□□ ロボットケーブル	下記オプション 価格表参照



CE RoHS 10

水平 | 垂直 | 横立て | 天吊り

(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	RCP6	RCP6S		RCP6	RCP6S
50	-	-	600	-	-
100	-	-	650	-	-
150	-	-	700	-	-
200	-	-	750	-	-
250	-	-	800	-	-
300	-	-	850	-	-
350	-	-	900	-	-
400	-	-	950	-	-
450	-	-	1000	-	-
500	-	-	1050	-	-
550	-	-	1100	-	-

POINT
選定上の注意

- [メインスペック] の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は 1-269 ページをご確認ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 650mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご確認ください。
- リード 20 は垂直で設置することはできません。

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
ケーブル取出し方向変更 (外側)	CJO	3-656	-
モーター左折返し仕様 (注1)	ML	3-658	-
モーター右折返し仕様 (注1)	MR	3-658	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
スライダ一部ローラー仕様	SR	3-659	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどちらかの記号をご記入ください。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	RCP6-WSA16R		RCP6S-WSA16R
		P4	P6	SE
標準タイプ	P(1m)	-	-	-
	S(3m)	-	-	-
	M(5m)	-	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-	-
ロボットケーブル	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-	-
	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-	-

選定 | 注意事項 | スライダー | リニアサーボ | ケーブル型式 | 一覧表

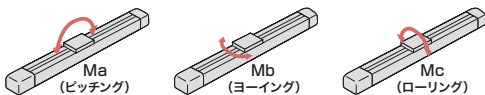
メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	20	10	5		
	可搬質量	最大可搬質量(kg)	30	70	100	
		最高速度(mm/s)	600	365	170	
		最低速度(mm/s)	25	13	7	
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.1	
速度/加減速度	最高加減速度(G)	1	1	1		
	最低速度(mm/s)	-	13	7		
	定格加減速度(G)	-	0.5	0.5		
	最高加減速度(G)	-	0.5	0.5		
垂直	可搬質量	-	15	45		
	速度/加減速度	-	210	145		
押付け	押付け時最大推力(N)	239	478	956		
	押付け最高速度(mm/s)	20	20	20		
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力(kgf)	-	15	45		
ストローク	最小ストローク(mm)	50	50	50		
	最大ストローク(mm)	1100	1100	1100		
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50		

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ16mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロスモーション	0.1mm以下
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 642N・m
	Mb: 642N・m
	Mc: 1610N・m
動的許容モーメント(注2)	Ma: 161N・m
	Mb: 161N・m
	Mc: 404N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	8192 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注2) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



速度・加速度別可搬質量表

搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード20

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)				
	0.1	0.3	0.5	0.7	1
0	30	30	28	24	20
120	30	30	28	24	20
240	30	30	28	20	16
365	30	28	18	12	6
480	30	6			
550	14				
600	2				

リード10

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)				垂直			
	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	70	70	60	60	60	15	15	15
80	70	70	60	60	60	15	15	15
160	70	70	55	45	45	10	10	10
210	70	65	45	30	28	2	2	1
240	70	30	22	14	10			
270	70	12	6	4				
330	35							
365	12							

リード5

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)					垂直		
	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	100	90	90	90	90	45	45	45
60	100	90	90	90	90	45	45	45
95	100	90	90	80	80	27	27	27
120	100	90	65	50	45	7	7	7
145	80					1		
160	35							
170	8							

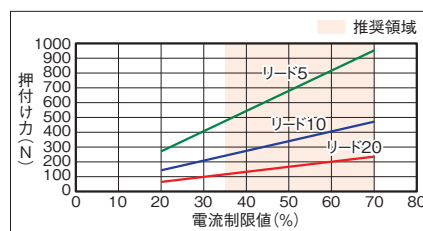
ストロークと最高速度

リード (mm)	50~650 (50mm毎)	700 (mm)	750 (mm)	800 (mm)	850 (mm)	900 (mm)	950 (mm)	1000 (mm)	1050 (mm)	1100 (mm)
20	600					590	535	490	450	415
10	365 <210>		355 <210>		320 <210>	290 <210>	265 <210>	240 <210>	225 <210>	205
5	170 <145>			160 <145>		145	130	120	110	100

(注) < >内は垂直使用の場合です。

(単位はmm/s)

押付け力と電流制限値の相関図



選定

注意事項

スライダタイプ

リニアサーボ

ケーブル型式一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

寸法図

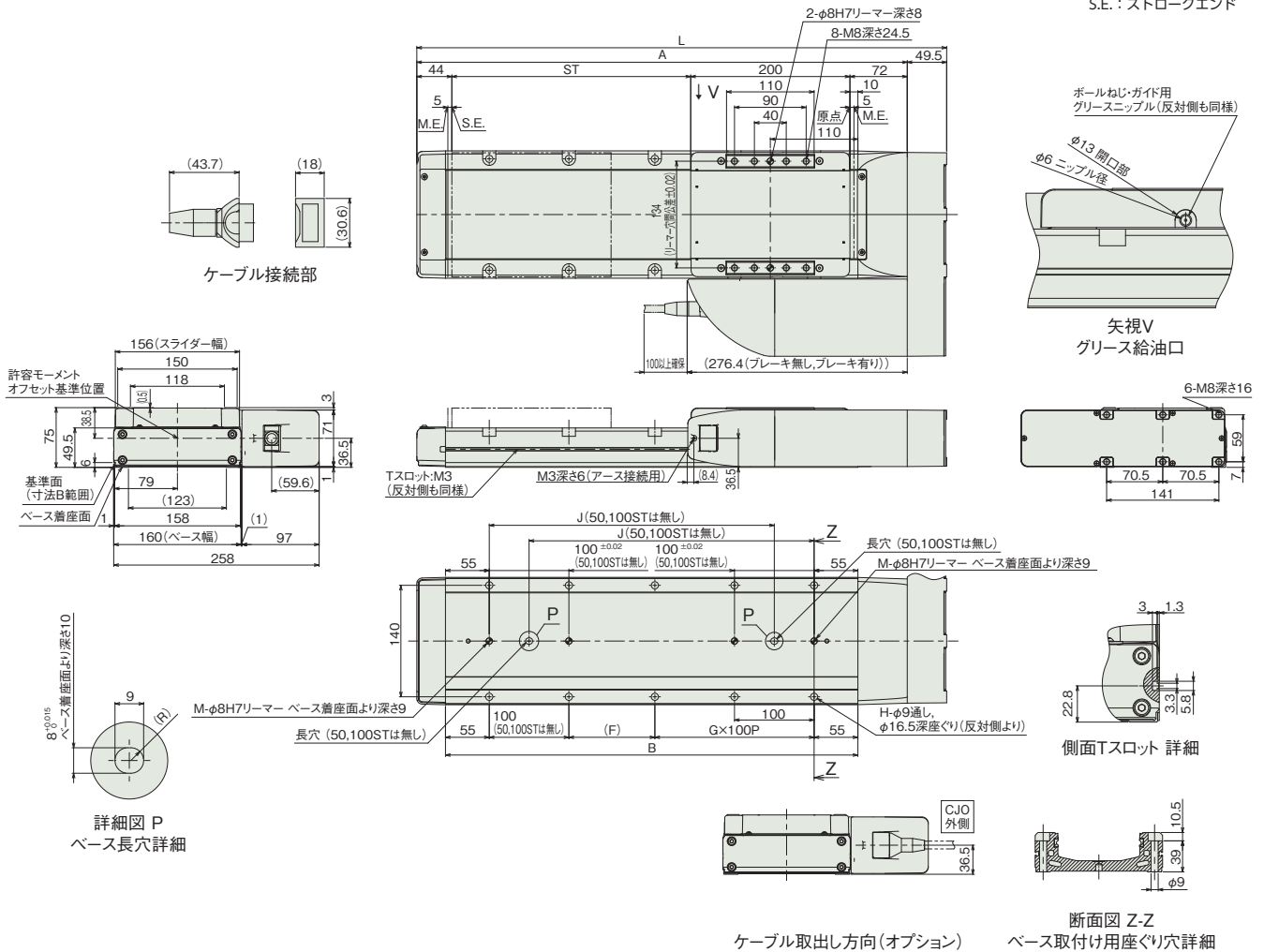
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

■RCP6-WSA16R

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 下図はモーター左折返し仕様 (ML) の場合です。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100
L	415.5	465.5	515.5	565.5	615.5	665.5	715.5	765.5	815.5	865.5	915.5	965.5	1015.5	1065.5	1115.5	1165.5	1215.5	1265.5	1315.5	1365.5	1415.5	1465.5
A	366	416	466	516	566	616	666	716	766	816	866	916	966	1016	1066	1116	1166	1216	1266	1316	1366	1416
B	268	318	368	418	468	518	568	618	668	718	768	818	868	918	968	1018	1068	1118	1168	1218	1268	1318
F	158	208	258	308	358	408	458	508	558	608	658	708	758	808	858	908	958	1008	1058	1108	1158	
G	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10
H	4	4	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	26
J	-	-	208	258	308	358	408	458	508	558	608	658	708	758	808	858	908	958	1008	1058	1108	1158
M	1	1	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	
質量 (kg)																							
ブレーキ無し	10.4	11.0	11.6	12.2	12.7	13.3	13.9	14.5	15.1	15.7	16.3	16.9	17.5	18.1	18.7	19.3	19.9	20.5	21.0	21.7	22.2	22.8	
ブレーキ有り	10.6	11.2	11.8	12.4	13.0	13.6	14.2	14.8	15.4	16.0	16.6	17.2	17.7	18.3	18.9	19.5	20.1	20.7	21.3	21.9	22.5	23.1	

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

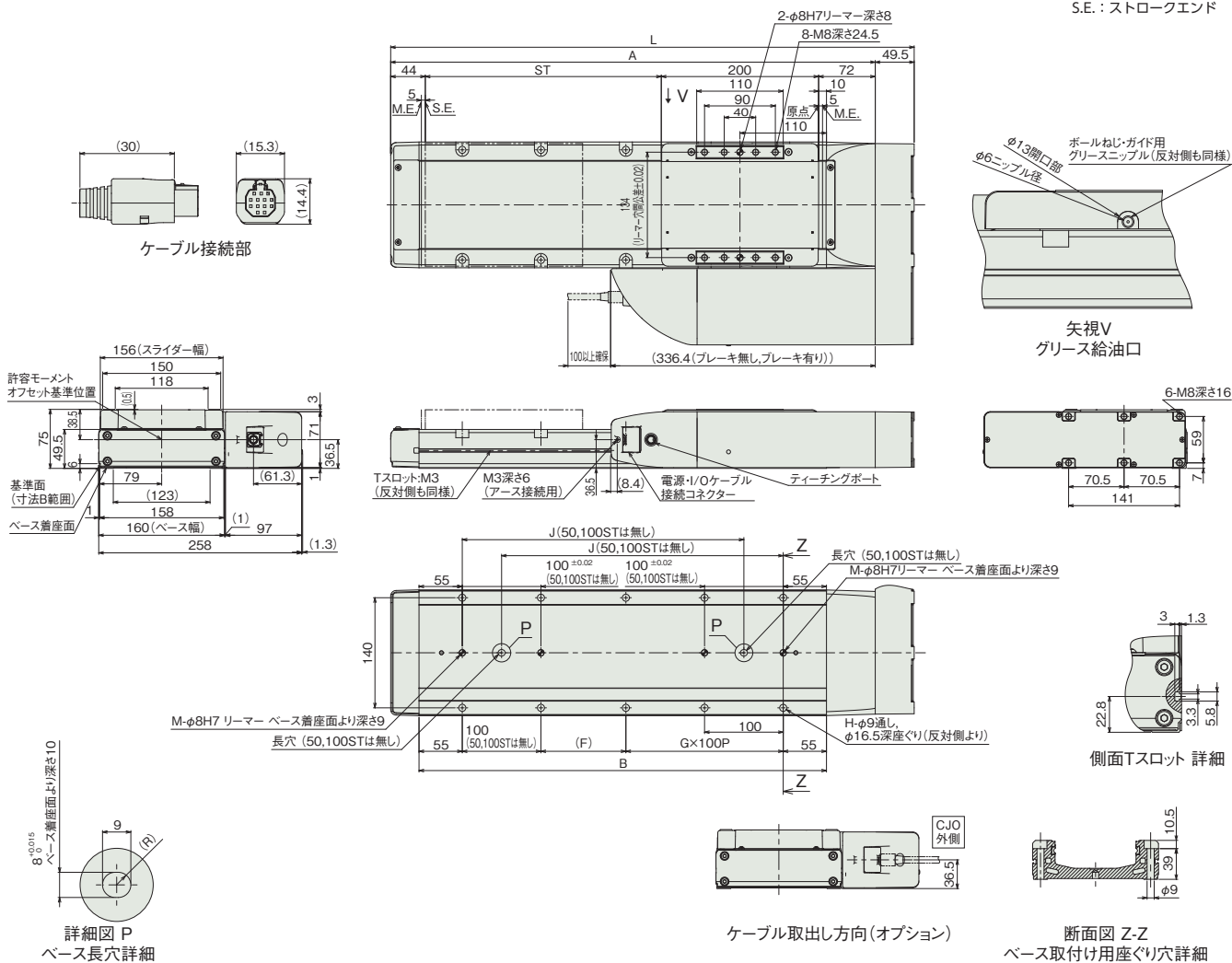
IF

オプション

■RCP6S-WSA16R

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 下図はモーター左折返し仕様 (ML) の場合です。

ST: ストローク
M.E.: メカカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100
L	415.5	465.5	515.5	565.5	615.5	665.5	715.5	765.5	815.5	865.5	915.5	965.5	1015.5	1065.5	1115.5	1165.5	1215.5	1265.5	1315.5	1365.5	1415.5	1465.5
A	366	416	466	516	566	616	666	716	766	816	866	916	966	1016	1066	1116	1166	1216	1266	1316	1366	1416
B	268	318	368	418	468	518	568	618	668	718	768	818	868	918	968	1018	1068	1118	1168	1218	1268	1318
F	158	208	258	308	358	408	458	508	558	608	658	708	758	808	858	908	958	1008	1058	1108	1158	1208
G	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10
H	4	4	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	26
J	-	-	208	258	308	358	408	458	508	558	608	658	708	758	808	858	908	958	1008	1058	1108	1158
M	1	1	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100
質量 (kg)	10.6	11.2	11.8	12.4	13.0	13.6	14.2	14.8	15.4	16.0	16.6	17.2	17.7	18.4	18.9	19.5	20.1	20.7	21.3	21.9	22.5	23.1
	10.9	11.5	12.1	12.7	13.3	13.9	14.4	15.0	15.6	16.2	16.8	17.4	18.0	18.6	19.2	19.8	20.4	21.0	21.6	22.2	22.7	23.4

適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外形	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ		
				ポジショナー	パルス列	プログラム	DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN				ECM	
MSEL-PCF/PGF		4	単相AC 100~230V DC24V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	●	●	-	-	30000	-	8-259	
PCON-CFB/CGFB		1		●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-153
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)		-	-	-	●	●	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8		-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	●	-	-	36000	-	8-49	

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
(注) RCP6Sシリーズの内蔵コントローラーは、8-139ページをご確認ください。
(注) MSEL-PCF/PGFの3, 4軸目は接続できません。

選定
注意事項
スライダ
リニアサーボ
ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP3 / RCP4 / RCP5

パルスモーター				
RCP3 RCP4 RCP5	スライダー	RCP3-SA2AC	3-127	
		RCP3-SA2BC	3-131	
		RCP3-SA3C	3-135	
		RCP4-SA3C	3-139	
		RCP3-SA4C	3-143	
		RCP3-SA5C	3-147	
		RCP4-SA5C	3-151	
		RCP3-SA6C	3-155	
		スライダー 【折返しタイプ】	RCP3-SA2AR	
	RCP3-SA2BR		3-163	
	RCP3-SA3R		3-167	
	RCP4-SA3R		3-171	
	RCP3-SA4R		3-175	
	RCP3-SA5R		3-179	
	スライダー 【ベルト駆動タイプ】	RCP4-SA5R	3-183	
		RCP3-SA6R	3-187	
		RCP5-BA4/BA4U	3-191	
			RCP5-BA6/BA6U	3-195
		RCP5-BA7/BA7U	3-199	

選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

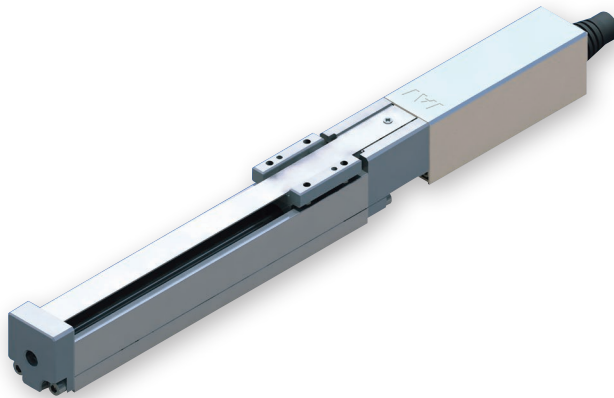
RCP3-SA2AC

細小型  モーター
ストローク  本体幅 **20mm**  **24V**
パルス
モーター  すべり
ねじ

■ 型式項目

RCP3 - SA2AC - I - 20P

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 II インクリメンタル	モーター種類 20P パルスモーター 20□サイズ	リード 4S すべりねじ4mm 2S すべりねじ2mm 1S すべりねじ1mm	ストローク 25 25mm ? 25mm 100 100mm (25mm毎)	適応コントローラー P3 PCON MSEL P5 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し P 1m S 3m M 5m X□□ 長さ指定 R□□ ロボットケーブル	オプション NM 原点逆仕様
------	-----	-------------------------	---------------------------------	--	--	---	---	-------------------



 水平  垂直  横立て  天吊り

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格
25	-
50	-
75	-
100	-

RCP6/
RCP6S

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
原点逆仕様	NM	3-658	-

RCP3/4
RCP5

RCA

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	標準価格	
		P3	P5
標準タイプ	P(1m)	-	-
	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-
ロボットケーブル	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-

(注) P3はロボットケーブルです。

POINT
選定上の
注意

- (1) 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) 水平姿勢でのみ使用できます。
- (3) 粉塵が浮遊する環境で使用した場合、寿命は著しく低下します。
- (4) 当機種はすべりねじ (※)・すべりガイドを使用していますので、その特性に適した用途でご使用ください。なお、すべりガイドはオフセット荷重には対応出来ません。(※ 1-14 ページ参照)
- (5) 簡易アプソで使用される場合も型式項目のエンコーダー種類欄は「I」になります。

メインスペック					
項目		内容			
リード	すべりねじリード (mm)	4	2	1	
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	0.25	0.5	1
		最高速度 (mm/s)	200	100	50
	速度/加減速度	最低速度 (mm/s)	5	3	2
		定格加減速度 (G)	0.2	0.2	0.2
		最高加減速度 (G)	0.2	0.2	0.2
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	—	—	—
		最高速度 (mm/s)	—	—	—
	速度/加減速度	最低速度 (mm/s)	—	—	—
		定格加減速度 (G)	—	—	—
		最高加減速度 (G)	—	—	—
押付け	押付け時最大推力 (N)	—	—	—	
	押付け最高速度 (mm/s)	—	—	—	
ストローク	最小ストローク (mm)	25	25	25	
	最大ストローク (mm)	100	100	100	
	ストロークピッチ (mm)	25	25	25	

項目	内容
駆動方式	すべりねじ φ4mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロスモーション	0.3mm以下(初期値)
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	すべりガイド
走行寿命	1000万回 (往復回数)
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	—
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター
エンコーダー種類	インクリメンタル
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。

リード4

姿勢	水平
速度 (mm/s)	加速度 (G)
200	0.2
	0.25

リード2

姿勢	水平
速度 (mm/s)	加速度 (G)
100	0.2
	0.5

リード1

姿勢	水平
速度 (mm/s)	加速度 (G)
50	0.2
	1

ストロークと最高速度

リード	ストローク	
	25 (mm)	50~100 (mm)
すべりねじ	4	180
	2	100
	1	50

(単位はmm/s)

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

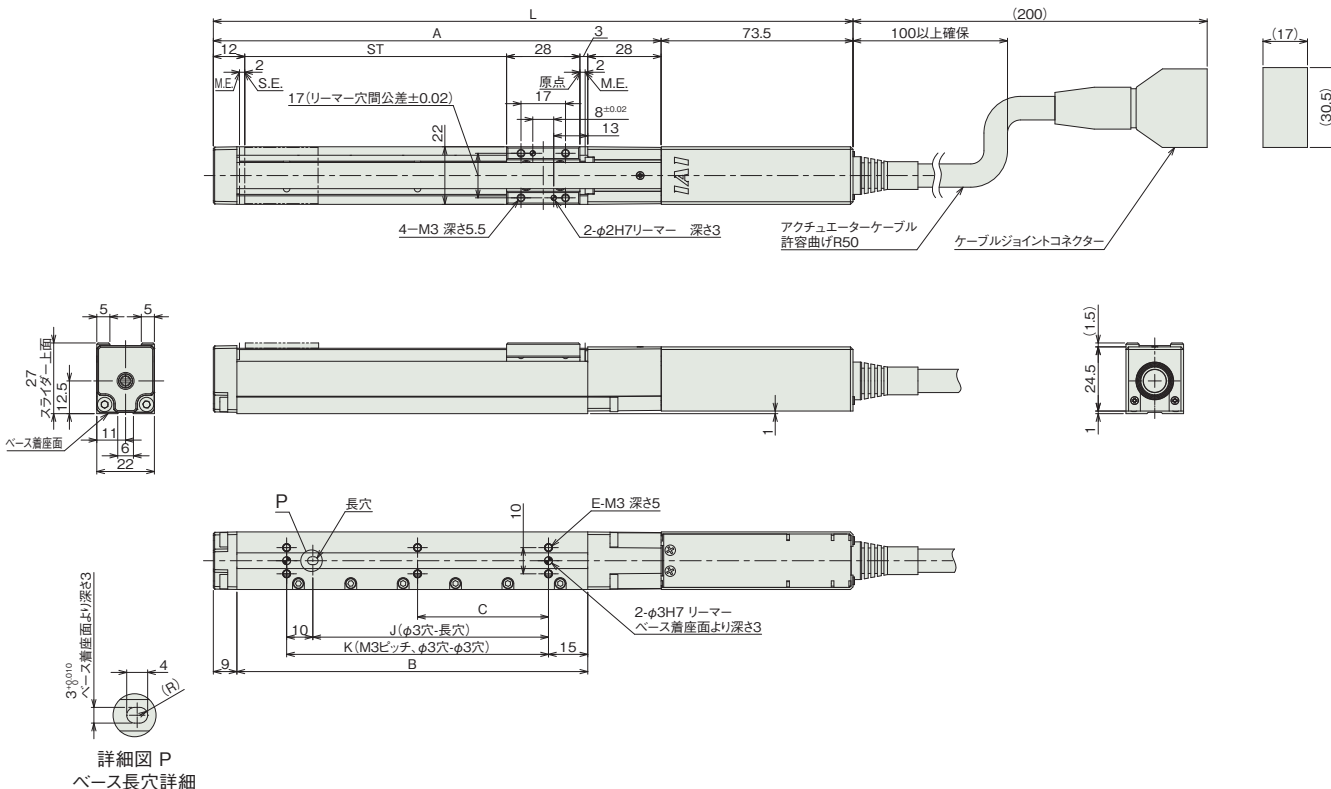
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) ケーブルジョイントコネクタには、モーター・エンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は1-109ページをご参照ください。
(注) 原点復帰時はスライダがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



詳細図 P
ベース長穴詳細

■ストローク別寸法

ストローク	25	50	75	100
L	169.5	194.5	219.5	244.5
A	96	121	146	171
B	59	84	109	134
C	0	0	0	50
E	4	4	4	6
J	15	40	65	90
K	25	50	75	100

■ストローク別質量

ストローク	25	50	75	100
質量 (kg)	0.25	0.27	0.29	0.3

適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ	
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク										※選択				
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM						
MSEL-PC/PG		4	単相AC 100~230V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	-	●	●	●	-	30000	-	8-259
PCON-CB/CGB		1	DC24V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-153
PCON-CYB/PLB/POB		1		●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	-	8-179
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V	-	-	-	●	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジショナーデータなし)	-	8-47	
RSEL		8		-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	-	-	-	36000	-	8-49	

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

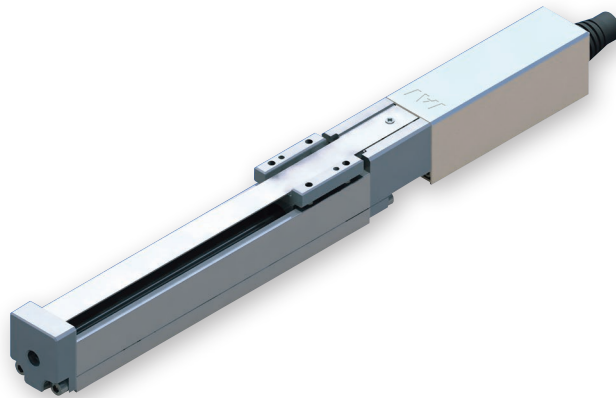
RCP3-SA2BC

細小型  モーター
ストレート  本体幅
30mm  24V
パルス
モーター  すべり
ねじ

■型式項目

RCP3 - SA2BC - I - 20P

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 I インクリメンタル	モーター種類 20P パルスモーター 20□サイズ	リード	ストローク	適応コントローラー	ケーブル長	オプション
				6S すべりねじ6mm 4S すべりねじ4mm 2S すべりねじ2mm	25 25mm ? ? 150 150mm (25mm毎)	P3 PCON MSEL RCON RSEL P5 RCON RSEL	N 無し P 1m S 3m M 5m X□ 長さ指定 R□ ロボットケーブル	NM 原点逆仕様



ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格
25	-
50	-
75	-
100	-
125	-
150	-

オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
原点逆仕様	NM	3-658	-

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	標準価格	
		P3	P5
標準タイプ	P(1m)	-	-
	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
ロボットケーブル	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-
	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-

(注) P3はロボットケーブルです。



- (1) 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) 水平姿勢でのみ使用できます。
- (3) 粉塵が浮遊する環境で使用した場合、寿命は著しく低下します。
- (4) 当機種はすべりねじ(※)・すべりガイドを使用していますので、その特性に適した用途でご使用ください。なお、すべりガイドはオフセット荷重には対応出来ません。(※ 1-14 ページ参照)
- (5) 簡易アプソで使用される場合も型式項目のエンコーダー種類欄は「I」になります。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

メインスペック					
		項目	内容		
リード		すべりねじリード (mm)	6	4	2
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	0.25	0.5	1
		最高速度 (mm/s)	300	200	100
	速度/加減速度	最低速度 (mm/s)	8	5	3
		定格加減速度 (G)	0.2	0.2	0.2
		最高加減速度 (G)	0.2	0.2	0.2
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	—	—	—
		最高速度 (mm/s)	—	—	—
	速度/加減速度	最低速度 (mm/s)	—	—	—
		定格加減速度 (G)	—	—	—
		最高加減速度 (G)	—	—	—
押付け	押付け時最大推力 (N)	—	—	—	
	押付け最高速度 (mm/s)	—	—	—	
ストローク	最小ストローク (mm)	25	25	25	
	最大ストローク (mm)	150	150	150	
	ストロークピッチ (mm)	25	25	25	

		項目	内容	
駆動方式		すべりねじ	φ6mm	転造C10
繰返し位置決め精度		±0.05mm		
ロストモーション		0.3mm以下(初期値)		
ベース		材質: アルミ 白色アルマイト処理		
リニアガイド		すべりガイド		
走行寿命		1000万回 (往復回数)		
使用周囲温度・湿度		0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)		
保護等級		—		
耐振動・耐衝撃		4.9m/s ²		
海外対応規格		CEマーク、RoHS指令		
モーター種類		パルスモーター		
エンコーダー種類		インクリメンタル		
エンコーダーパルス数		800 pulse/rev		
納期		ホームページ[納期照会]に記載		

速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。

リード6

姿勢	水平	
	速度 (mm/s)	加加速度 (G)
	300	0.25

リード4

姿勢	水平	
	速度 (mm/s)	加加速度 (G)
	200	0.5

リード2

姿勢	水平	
	速度 (mm/s)	加加速度 (G)
	100	1

ストロークと最高速度

リード	すべりねじ	ストローク		
		25 (mm)	50 (mm)	75~150 (mm)
すべりねじ	6	180	280	300
	4	180	200	
	2	100		

(単位はmm/s)

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

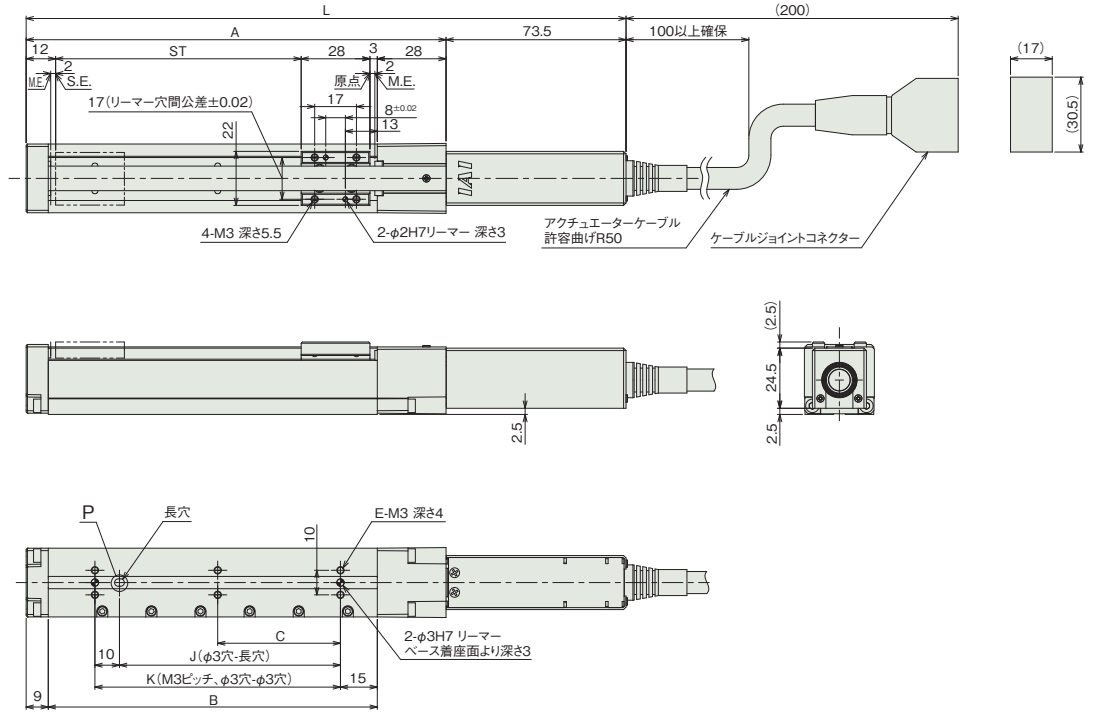
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

(注) ケーブルジョイントコネクタには、モーター・エンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は1-109ページをご参照ください。
(注) 原点復帰時はスライダがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	25	50	75	100	125	150
L	169.5	194.5	219.5	244.5	269.5	294.5
A	96	121	146	171	196	221
B	59	84	109	134	159	184
C	0	0	0	50	62.5	75
E	4	4	4	6	6	6
J	15	40	65	90	115	140
K	25	50	75	100	125	150

■ストローク別質量

ストローク	25	50	75	100	125	150
質量 (kg)	0.3	0.32	0.35	0.37	0.4	0.42

適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ		
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択								ECM						
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM						
MSEL-PC/PG		4	単相AC 100~230V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	●	●	-	-	30000	-	8-259
PCON-CB/CGB		1	DC24V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	-	-	-	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-153
PCON-CYB/PLB/POB		1		●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	-	8-179
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V	-	-	-	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	-	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8		-	-	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	-	-	36000	-	8-49

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

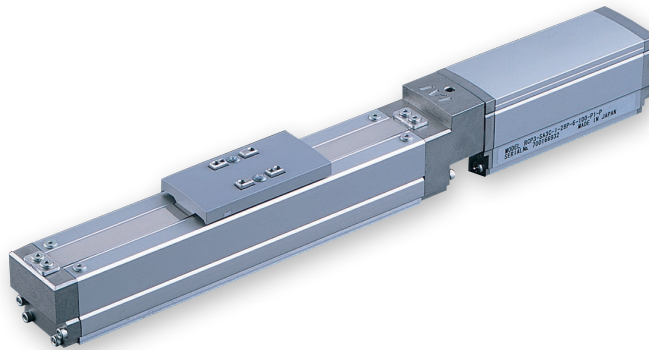
RCP3-SA3C

簡易防塵  モーター
ストレート **本体幅 30mm** **24V**
パルス
モーター

■ 型式項目

RCP3 - SA3C - I - 28P

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 I インクリメンタル	モーター種類 28P パルスモーター 28□サイズ	リード 6 6mm 4 4mm 2 2mm	ストローク 50 50mm 300 300mm (50mmピッチ毎設定)	適応コントローラー P3 PCON MSEL P5 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し P 1m S 3m M 5m X <input type="checkbox"/> 長さ指定 R <input type="checkbox"/> ロボットケーブル	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	------------------------	---------------------------------	--------------------------------	---	---	---	---------------------------



CE RoHS 10

水平 垂直 横立て 天吊り

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	
	カバー有り (標準)	カバー無し (オプション)
50	-	-
100	-	-
150	-	-
200	-	-
250	-	-
300	-	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
ケーブル取出方向変更 (上側)	CJT	3-656	-
ケーブル取出方向変更 (右側)	CJR	3-656	-
ケーブル取出方向変更 (左側)	CJL	3-656	-
ケーブル取出方向変更 (下側)	CJB	3-656	-
指定グリース塗布仕様	G1/G3/G4	3-657	-
カバー無し	NCO	3-658	-
原点逆仕様	NM	3-658	-

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	標準価格	
		P3	P5
標準タイプ	P(1m)	-	-
	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-
	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-
ロボットケーブル	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-

(注) P3はロボットケーブルです。

POINT
選定上の注意

- [メインスペック] の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は 1-269 ページをご確認ください。
- 簡易アプソで使用者される場合も型式項目のエンコーダー種類欄は「I」になります。
- 垂直、天吊り姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご確認ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 100mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご確認ください。

選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

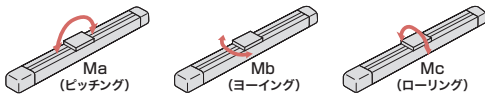
オプション

メインスペック				
		項目	内容	
リード		ボールねじリード(mm)	6	4 2
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)	1	2 3
		最高速度(mm/s)	300	200 100
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	8	5 3
		定格加減速度(G)	0.3	0.3 0.2
		最高加減速度(G)	0.3	0.3 0.2
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)	0.5	1 1.5
		最高速度(mm/s)	300	200 100
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	8	5 3
		定格加減速度(G)	0.2	0.2 0.2
		最高加減速度(G)	0.2	0.2 0.2
押付け		押付け時最大推力(N)	30	45 90
		押付け最高速度(mm/s)	20	20 20
ブレーキ		ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ	
		ブレーキ保持力(kgf)	0.5	1 1.5
ストローク		最小ストローク(mm)	50	50 50
		最大ストローク(mm)	300	300 300
		ストロークピッチ(mm)	50	50 50

		項目	内容	
駆動方式		ボールねじ	φ6mm	転造C10
繰返し位置決め精度			±0.02mm	
ロストモーション			0.1mm以下	
ベース		材質	アルミ 白色アルマイト処理	
リニアガイド			直動無限循環型	
静的許容モーメント		Ma	5.00N・m	
		Mb	7.10N・m	
		Mc	7.90N・m	
動的許容モーメント(注1)		Ma	2.67N・m	
		Mb	3.82N・m	
		Mc	4.27N・m	
使用周囲温度・湿度			0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)	
保護等級			IP20	
耐振動・耐衝撃			4.9m/s ²	
海外対応規格			CEマーク、RoHS指令	
モーター種類			パルスモーター	
エンコーダー種類			インクリメンタル	
エンコーダーパルス数			800 pulse/rev	
納期			ホームページ[納期照会]に記載	

(注1) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。

リード6

姿勢	水平	垂直
	加速度(G)	
速度 (mm/s)	0.3	0.2
300	1	0.5

リード4

姿勢	水平	垂直
	加速度(G)	
速度 (mm/s)	0.3	0.2
200	2	1

リード2

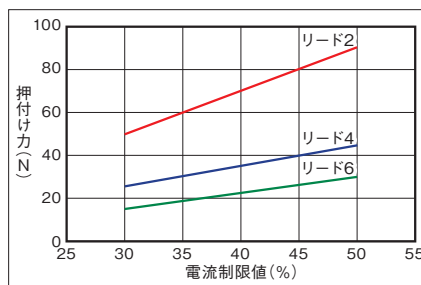
姿勢	水平	垂直
	加速度(G)	
速度 (mm/s)	0.2	0.2
100	3	1.5

ストロークと最高速度

ストローク	50~300 (50mm毎)
リード	
6	300
4	200
2	100

(単位はmm/s)

押付け力と電流制限値の相関図



選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

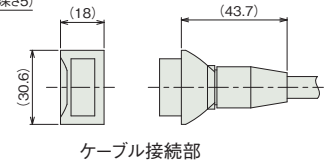
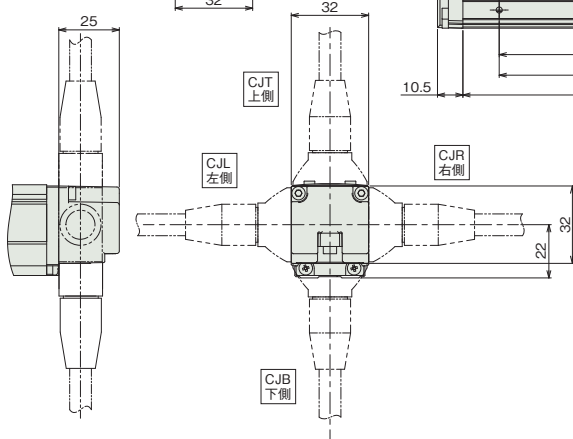
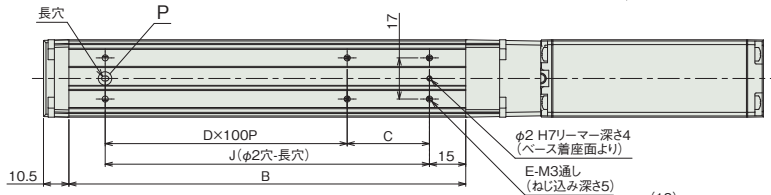
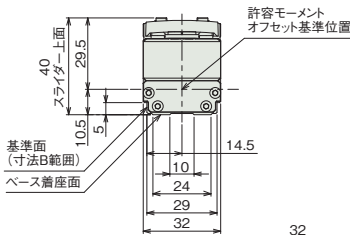
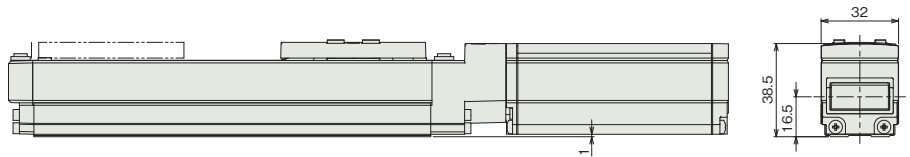
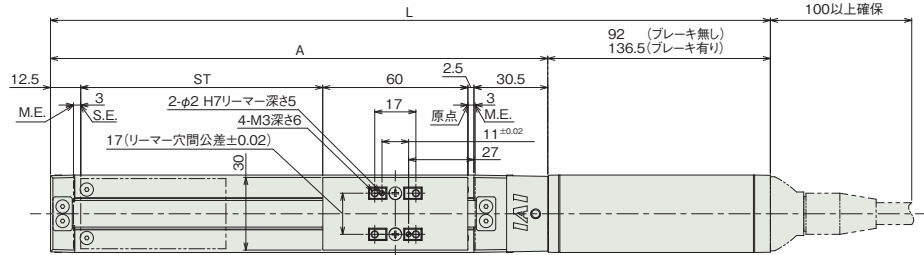
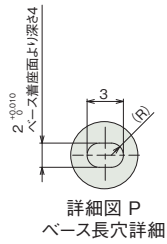
IF

オプション

■カバー有り

(注) 接続コネクタにモーター・エンコーダケーブル(一体型)を接続します。ケーブルの詳細は1-109ページをご参照ください。
 (注) 原点復帰後はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
 M.E.: メカニカルエンド
 S.E.: ストロークエンド



選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

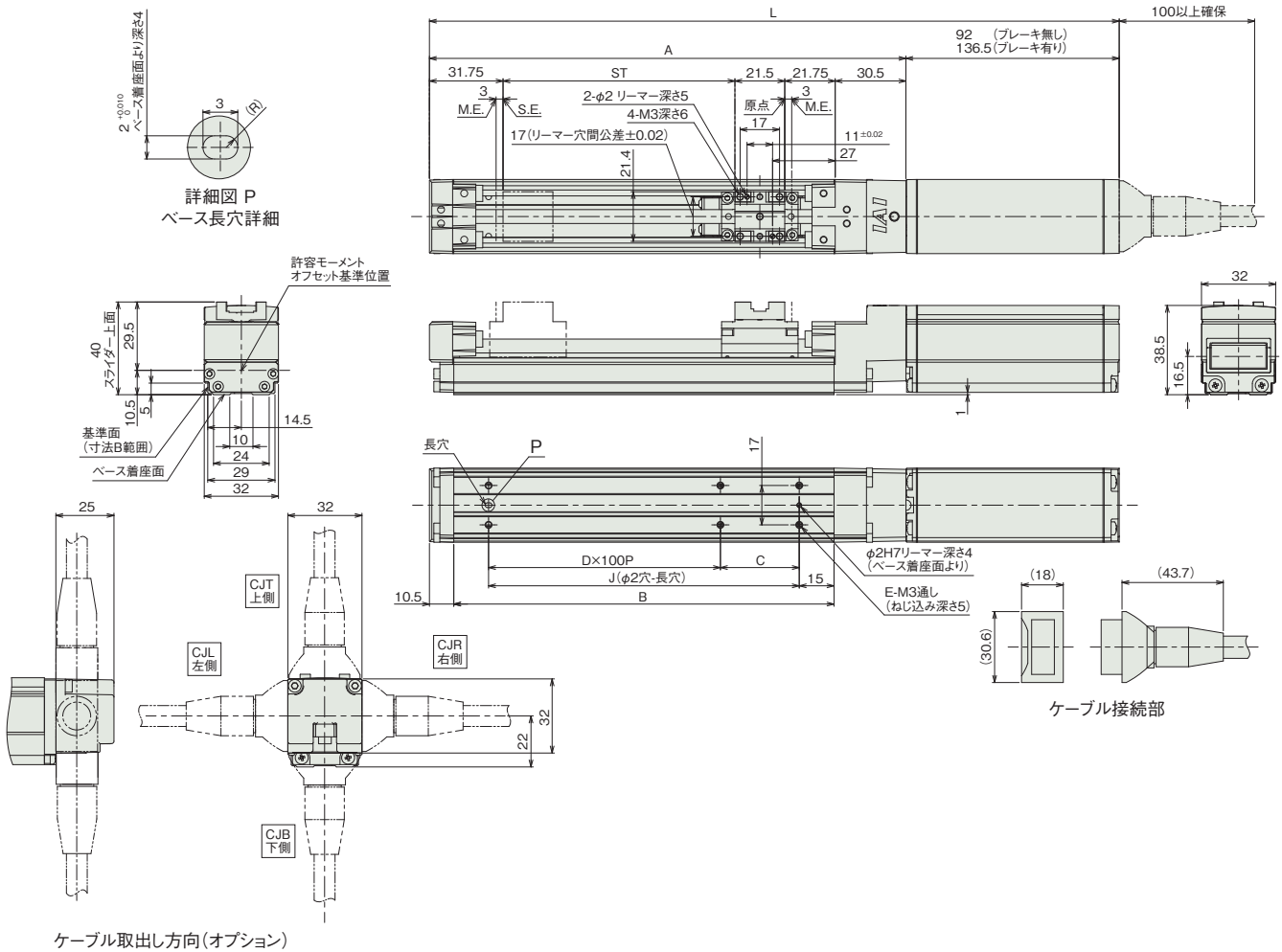
IF

オプション

■カバー無し

(注) 接続コネクタにモーター・エンコーダケーブル(一体型)を接続します。ケーブルの詳細は1-109ページをご参照ください。
(注) 原点復帰後はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク		50	100	150	200	250	300
L	ブレーキ無し	247.5	297.5	347.5	397.5	447.5	497.5
	ブレーキ有り	292	342	392	442	492	542
A		155.5	205.5	255.5	305.5	355.5	405.5
B		114	164	214	264	314	364
C		84	34	84	34	84	34
D		0	1	1	2	2	3
E		4	6	6	8	8	10
J		84	134	184	234	284	334

■ストローク別質量

ストローク		50	100	150	200	250	300
質量 (kg)	カバー有り(ブレーキ無し)	0.7	0.7	0.8	0.9	0.9	1
	カバー有り(ブレーキ有り)	0.9	0.9	1	1.1	1.1	1.2
	カバー無し(ブレーキ無し)	0.6	0.7	0.7	0.8	0.8	0.9
	カバー無し(ブレーキ有り)	0.8	0.9	0.9	1	1	1.1

■適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ	
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択														
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM						
MSEL-PC/PG		4	単相AC 100~230V DC24V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	●	●	-	30000	-	8-259	
PCON-CB/CGB		1		●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-153
PCON-CYB/PLB/POB		1		●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	-	8-179	
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)		-	-	-	●	●	●	●	-	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47	
RSEL		8		-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	-	-	-	36000	-	8-49	

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

RCP4-SA3C

簡易防塵

モーター
ストレート

本体幅
30mm

24V
パルス
モーター

■ 型式項目

RCP4	- SA3C	- I	- 28P						
シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 I インクリメンタル	モーター種類 28P パルスモーター 28□サイズ	リード 6 6mm 4 4mm 2 2mm	ストローク 25 25mm 300 300mm (25mm毎)	適応コントローラー P3 PCON MSEL P5 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し P 1m S 3m M 5m X <input type="checkbox"/> 長さ指定 R <input type="checkbox"/> ロボットケーブル	オプション 下記オプション 価格表参照	



水平

垂直

横立て

天吊り

ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
25	-	175	-
50	-	200	-
75	-	225	-
100	-	250	-
125	-	275	-
150	-	300	-

オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
指定グリース塗布仕様	G1/G3/G4	3-657	-
原点確認センサー(右側)(注1)	HSR	3-657	-
原点確認センサー(左側)(注1)	HSL	3-657	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
スライダ一部ローラー仕様	SR	3-659	-

(注1) 原点確認センサー「HS」は、取付け方向により「HSR」(右側取付)、「HSL」(左側取付)があります。詳細は「寸法図」をご参照ください。

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	P3	P5
標準タイプ	P(1m)	-	-
	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-
ロボットケーブル	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-



- (1) 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は 1-269 ページをご確認ください。
- (3) 簡易アプンで使用される場合も型式項目のエンコーダー種類欄は「I」になります。
- (4) 垂直、天吊り姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- (5) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 100mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

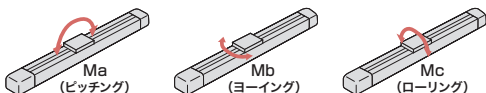
メインスペック

項目		内容			
リード	ボールねじリード(mm)	6	4	2	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg) (高出力有効)	3	5	8
		最大可搬質量(kg) (高出力無効)	3	5	8
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	420	280	140
		最低速度(mm/s)	8	5	3
		定格加減速度(G)	1	0.7	0.3
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg) (高出力有効)	1.5	2.5	3.5
		最大可搬質量(kg) (高出力無効)	1.5	2.5	3.5
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	420	280	140
		最低速度(mm/s)	8	5	3
		定格加減速度(G)	0.5	0.5	0.5
押付け	押付け時最大推力(N)	58	86	173	
	押付け最高速度(mm/s)	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ			
	ブレーキ保持力(kgf)	1.5	2.5	3.5	
	最小ストローク(mm)	25	25	25	
ストローク	最大ストローク(mm)	300	300	300	
	ストロークピッチ(mm)	25	25	25	

項目		内容
駆動方式	ボールねじ φ6mm 転造C10	
繰返し位置決め精度	±0.02mm	
ロストモーション	0.1mm以下	
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理	
リニアガイド	直動無限循環型	
静的許容モーメント	Ma : 6.30N・m	
	Mb : 8.90N・m	
	Mc : 10.0N・m	
動的許容モーメント (注2)	Ma : 3.82N・m	
	Mb : 5.45N・m	
	Mc : 6.10N・m	
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)	
保護等級	IP20	
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²	
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令	
モーター種類	パルスモーター	
エンコーダー種類	インクリメンタル	
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev	
納期	ホームページ[納期照会]に記載	

(注2) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



速度・加速度別可搬質量表 ※高出力設定の詳細は1-25ページをご参照ください。

■高出力設定有効 搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。

リード6

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)						垂直		
	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5	
0	3	3	3	3	3	1.5	1.5	1.5	
50	3	3	3	3	3	1.5	1.5	1.5	
105	3	3	3	3	3	1.5	1.5	1.5	
155	3	3	3	3	3	1.5	1.5	1.5	
210	3	3	3	3	3	1.5	1.5	1.5	
260	3	3	3	3	3	1.5	1.5	1.5	
315	3	3	3	3	3	1.5	1.5	1.5	
365	3	3	3	3	3	1.5	1.5	1.25	
420	3	3	3	3	3	1.5	1.25	1	

リード4

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)						垂直		
	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5	
0	5	5	5	5	5	4.5	2.5	2.5	
35	5	5	5	5	5	4.5	2.5	2.5	
70	5	5	5	5	5	4.5	2.5	2.5	
105	5	5	5	5	5	4.5	2.5	2.5	
140	5	5	5	5	5	4.5	2.5	2.5	
175	5	5	5	5	5	4.5	2.5	2.5	
210	5	5	5	5	5	4.5	2.5	2.5	
245	5	5	5	5	5	4.5	2.5	2	
280	5	5	5	5	5	4.5	2	1.75	

リード2

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)						垂直		
	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5	
0	8	8	7	6	5	3.5	3.5	3.5	
15	8	8	7	6	5	3.5	3.5	3.5	
35	8	8	7	6	5	3.5	3.5	3.5	
50	8	8	7	6	5	3.5	3.5	3.5	
70	8	8	7	6	5	3.5	3.5	3.5	
85	8	8	7	6	5	3.5	3.5	3.5	
105	8	8	7	6	5	3.5	3.5	3.5	
120	7	7	6	6	5	3	3	2.5	
140	6	6	6	5	5	2.5	2.5	2	

■高出力設定無効 搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。

リード6

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)						垂直		
	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5	
0	3	3	3	3	3	1.5	1.5	1.5	
50	3	3	3	3	3	1.5	1.5	1.5	
105	3	3	3	3	3	1.5	1.5	1.5	
155	3	3	3	3	3	1.5	1.5	1.5	
210	3	3	3	3	3	1.25	1.25	1.25	
260	3	3	3	3	3	1	1	1	
315	3	3	3	3	3	1	1	1	
365	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	1	1	0.75	
420	2	2	2	2	2	1	0.75	0.5	

リード4

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)						垂直		
	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5	
0	5	5	5	5	5	4.5	2.5	2.5	
35	5	5	5	5	5	4.5	2.5	2.5	
70	5	5	5	5	5	4.5	2.5	2.5	
105	5	5	5	5	5	4.5	2.5	2.5	
140	4.5	4.5	4.5	4.5	4	2.25	2.25	2.25	
175	4.5	4.5	4.5	4.5	4	2	2	2	
210	4	4	4	4	3.5	2	2	2	
245	4	4	4	3.5	3	2	2	1.5	
280	3.5	3.5	3.5	3	2.5	1	1	0.75	

リード2

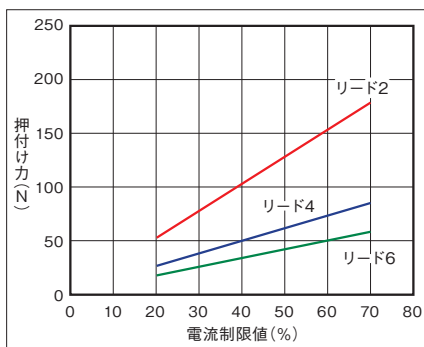
姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)						垂直		
	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5	
0	8	8	7	6	5	3.5	3.5	3.5	
15	8	8	7	6	5	3.5	3.5	3.5	
35	8	8	7	6	5	3.5	3.5	3.5	
50	8	8	7	6	5	3.5	3.5	3.5	
70	7.5	7	6	5	4.5	3.25	3.25	3.25	
85	7.5	7	6	5	4.5	3	3	3	
105	7	6.5	6	5	4.5	2.5	2.5	2	
120	6.5	6	5	4.5	4	2	2	1.5	
140	5.5	5	4.5	4	3.5	1.5	1.5	1	

ストロークと最高速度

リード (mm)	接続 コントローラー	25~300 (25mm毎)
6	高出力有効	420
	高出力無効	
4	高出力有効	280
	高出力無効	
2	高出力有効	140
	高出力無効	

(単位はmm/s)

押付け力と電流制限値の相関図



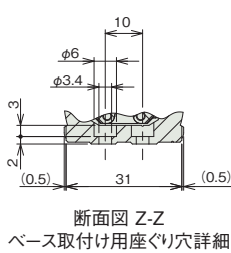
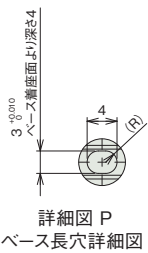
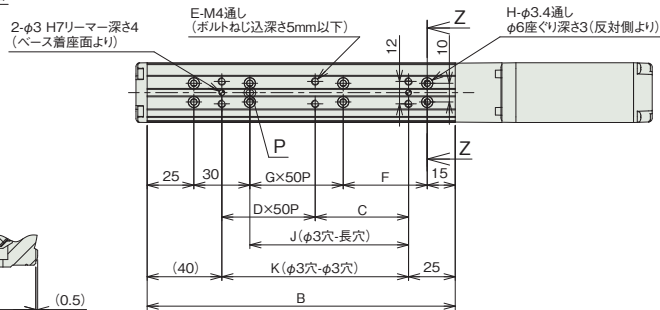
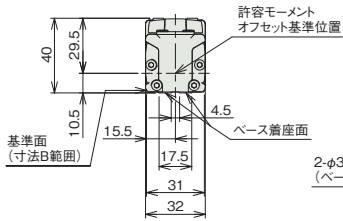
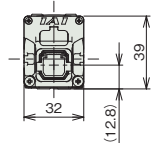
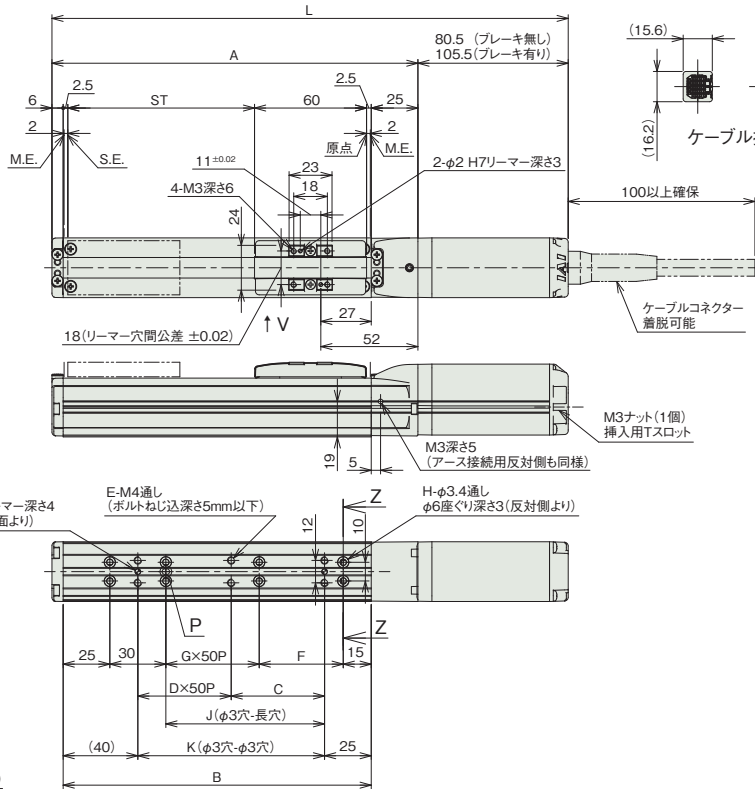
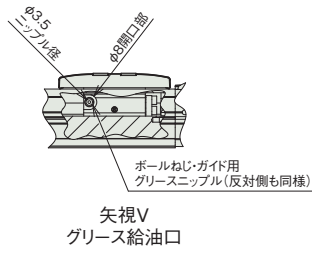
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

(注) 25mmストロークは、ベース上面からの取付穴が6箇所あります。取付けに使用できるのは、両端の4箇所だけです。
 (注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
 M.E.: メカニカルエンド
 S.E.: ストロークエンド



選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
 一覧表

RCP6/
 RCP6S

RCP3/4
 RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
 ISPB

SSPA

ISA/
 ISPA

ISDB/
 ISPDB

NSA

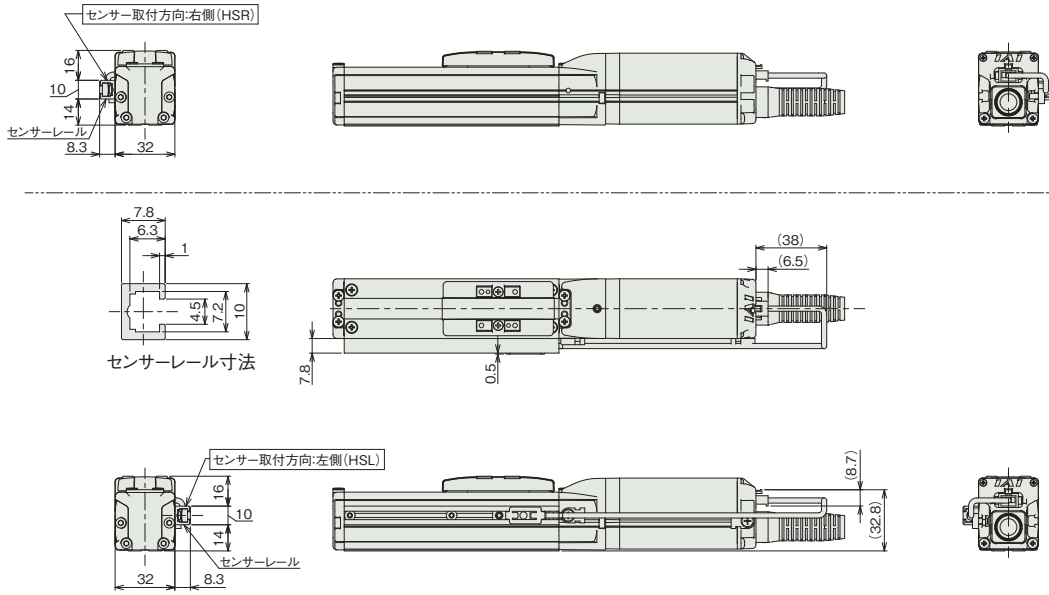
NS

IF

オプション

■センサー取付(オプション)

(注) センサー取付方向と同じ面にグリース給油口はありません。



■ストローク別寸法

ストローク	25	50	75	100	125	150	175	200	225	250	275	300	
L	ブレーキ無し	201.5	226.5	251.5	276.5	301.5	326.5	351.5	376.5	401.5	426.5	451.5	476.5
	ブレーキ有り	226.5	251.5	276.5	301.5	326.5	351.5	376.5	401.5	426.5	451.5	476.5	501.5
A	121	146	171	196	221	246	271	296	321	346	371	396	
B	90	115	140	165	190	215	240	265	290	315	340	365	
C	25	50	75	50	75	50	75	50	75	50	75	50	
D	0	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	
E	4	4	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	
F	(20)	45	70	45	70	45	70	45	70	45	70	45	
G	0	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	
H	(6)	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	
J	10	35	60	85	110	135	160	185	210	235	260	285	
K	25	50	75	100	125	150	175	200	225	250	275	300	

■ストローク別質量

ストローク	25	50	75	100	125	150	175	200	225	250	275	300	
質量 (kg)	ブレーキ無し	0.51	0.55	0.58	0.61	0.65	0.68	0.71	0.75	0.78	0.81	0.85	0.88
	ブレーキ有り	0.6	0.64	0.67	0.7	0.74	0.77	0.8	0.84	0.87	0.9	0.94	0.97

適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ		
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク								※選択						
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM						
MSEL-PC/PG		4	単相AC 100~230V DC24V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	●	●	-	-	30000	-	8-259
PCON-CB/CGB		1		●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	-	-	-	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-153
PCON-CYB/PLB/POB		1		●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	-	8-179
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)		-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8		-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	-	36000	-	8-49

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定
注意事項
スライダ
リニアサーボ
ケーブル型式

RCP6/
RCP6S
RCP3/4
RCP5
RCA
RCS4
RCS2
RCS3
ISB/
ISPB
SSPA
ISA/
ISPA
ISDB/
ISDPB
NSA
NS
IF
オプション

RCP3-SA4C

簡易防塵

モーター
ストレート

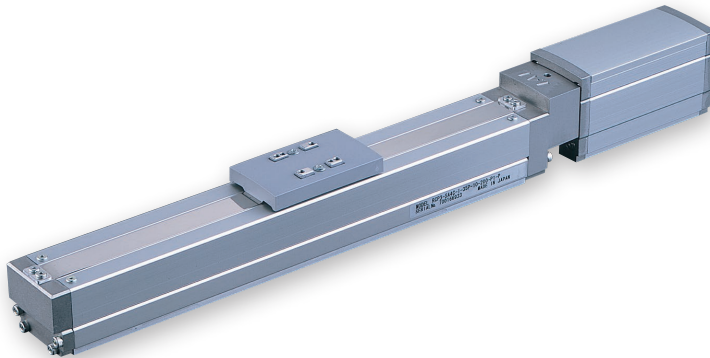
本体幅
40
mm

24v
パルス
モーター

■型式項目

RCP3 - SA4C - I - 35P

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 I インクリメンタル	モーター種類 35P パルスモーター 35□サイズ	リード 10 10mm 5 5mm 2.5 2.5mm	ストローク 50 500 50mm 500mm (50mmピッチ毎設定)	適応コントローラー P3 PCON MSEL P5 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し P 1m S 3m M 5m X□ 長さ指定 R□ ロボットケーブル	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	---------------------------	------------------------------------	--	---	---	---	---------------------------



水平

垂直

横立

天吊り

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	
	カバー有り (標準)	カバー無し (オプション)
50	-	-
100	-	-
150	-	-
200	-	-
250	-	-
300	-	-
350	-	-
400	-	-
450	-	-
500	-	-



- (1) 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は 1-269 ページをご確認ください。
- (3) 簡易アプソで使用される場合も型式項目のエンコーダー種類欄は「I」になります。
- (4) 垂直、天吊り姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご確認ください。
- (5) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 120mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご確認ください。

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
ケーブル取出方向変更 (上側)	CJT	3-656	-
ケーブル取出方向変更 (右側)	CJR	3-656	-
ケーブル取出方向変更 (左側)	CJL	3-656	-
ケーブル取出方向変更 (下側)	CJB	3-656	-
指定グリース塗布仕様	G1/G3/G4	3-657	-
カバー無し	NCO	3-658	-
原点逆仕様	NM	3-658	-

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	P3	P5
標準タイプ	P(1m)	-	-
	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-
ロボットケーブル	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-

(注) P3はロボットケーブルです。

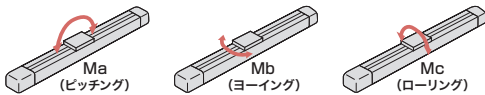
メインスペック

項目		内容	
リード	ボールねじリード(mm)	10	5 2.5
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)	9 10 11
		最高速度(mm/s)	500 250 125
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	13 7 4
		定格加減速度(G)	0.3 0.3 0.2
		最高加減速度(G)	0.7 0.7 0.7
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)	1.5 4 8
		最高速度(mm/s)	500 250 125
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	13 7 4
		定格加減速度(G)	0.2 0.2 0.2
		最高加減速度(G)	0.3 0.3 0.3
押付け	押付け時最大推力(N)	40 80 160	
	押付け最高速度(mm/s)	20 20 20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ	
	ブレーキ保持力(kgf)	1.5	4 8
ストローク	最小ストローク(mm)	50	50 50
	最大ストローク(mm)	500	500 500
	ストロークピッチ(mm)	50	50 50

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ8mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 6.80N・m
	Mb: 9.70N・m
	Mc: 13.3N・m
動的許容モーメント (注1)	Ma: 3.49N・m
	Mb: 4.98N・m
	Mc: 6.78N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター
エンコーダ種類	インクリメンタル
エンコーダパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注1) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



速度・加速度別可搬質量表

搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。

リード10

姿勢	水平						垂直		
	速度 (mm/s)								
速度 (mm/s)	加速度 (G)								
	0.2	0.3	0.5	0.7	0.1	0.2	0.3		
0	9	7.5	6.5	5.5	1.5	1.5	1.5		
83	9	7.5	6.5	5.5	1.5	1.5	1.5		
167	9	7.5	6.5	5.5	1.5	1.5	1.5		
250	7	6	5	4	1.5	1.5	1.5		
333	6	5	4	3	1.5	1.5	1.5		
417	5	4	3	2	1.5	1.5	1.5		
500	4	3	2	1	1	0.5	0.5		

リード5

姿勢	水平						垂直		
	速度 (mm/s)								
速度 (mm/s)	加速度 (G)								
	0.2	0.3	0.5	0.7	0.1	0.2	0.3		
0	10	9	8	7	4	4	4		
42	10	9	8	7	4	4	4		
83	10	9	8	7	4	4	4		
125	10	9	8	7	4	4	4		
167	10	9	8	7	4	4	4		
208	9	8	7	6	4	4	4		
250	8	7	6	5	3	2.5	2		

リード2.5

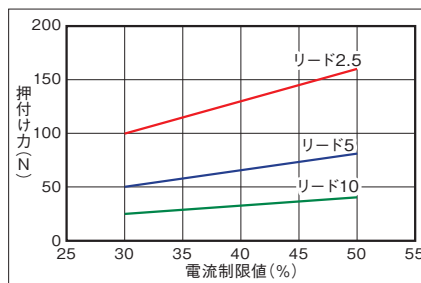
姿勢	水平						垂直		
	速度 (mm/s)								
速度 (mm/s)	加速度 (G)								
	0.2	0.3	0.5	0.7	0.1	0.2	0.3		
0	11	10	9	8	8	8	8		
21	11	10	9	8	8	8	8		
42	11	10	9	8	8	8	8		
63	11	10	9	8	8	8	8		
83	9	8	7	6	8	8	8		
104	9	8	7	6	8	8	6		
125	9	8	7	6	5	4	4		

ストロークと最高速度

ストローク	50~500 (50mm毎)
リード	
10	500
5	250
2.5	125

(単位はmm/s)

押付け力と電流制限値の相関図



選定

注意事項

スライダタイプ

リニアサーボ

ケーブル型式一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

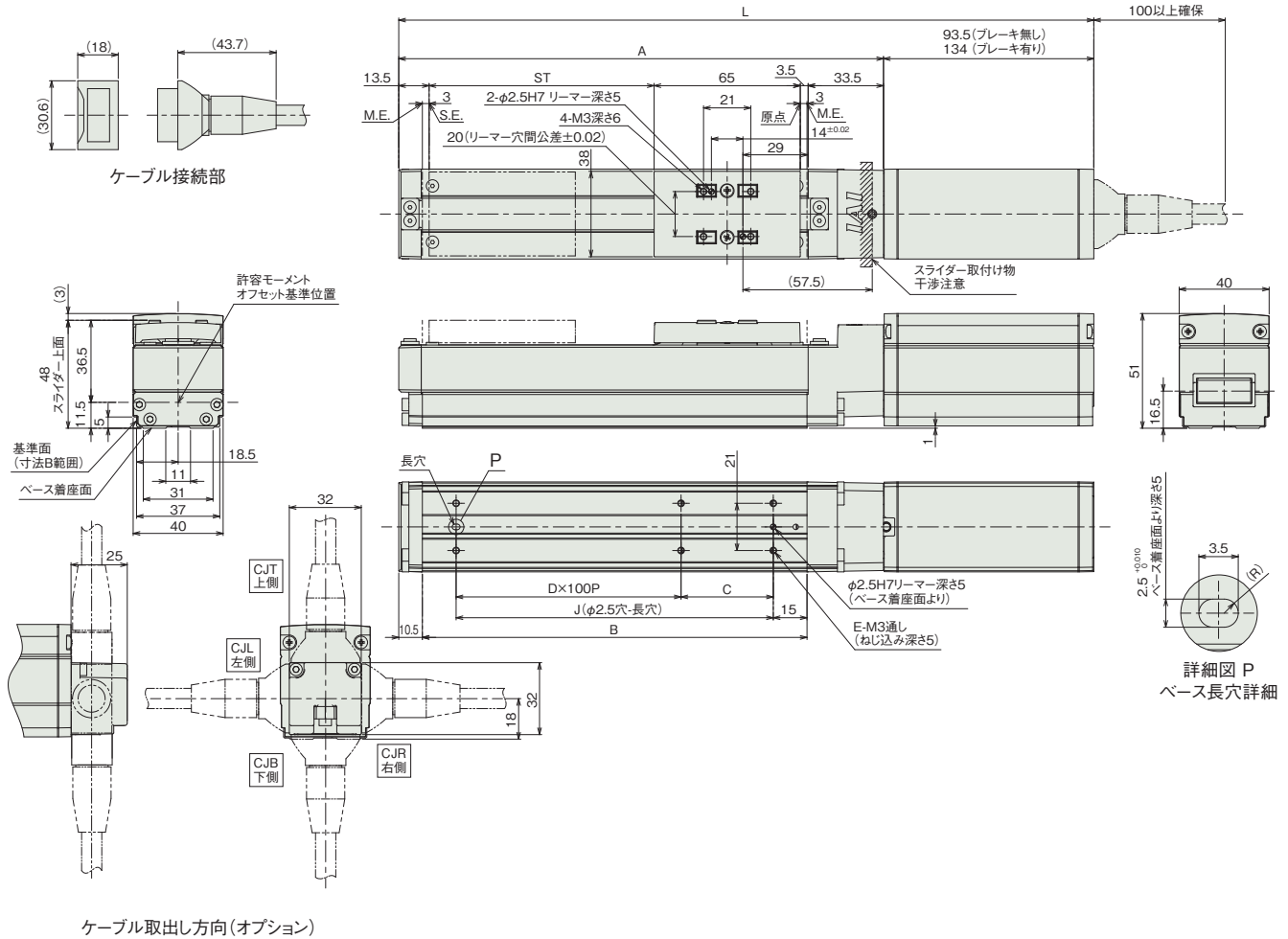
IF

オプション

■カバー有り

(注) 接続コネクタにモーター・エンコーダケーブル(一体型)を接続します。ケーブルの詳細は1-109ページをご参照ください。
(注) 原点復帰後はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST : ストローク
M.E. : メカカルエンド
S.E. : ストロークエンド



■ストローク別寸法

	ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
L	プレーキ無し	259	309	359	409	459	509	559	609	659	709
	プレーキ有り	299.5	349.5	399.5	449.5	499.5	549.5	599.5	649.5	699.5	749.5
RCS3	A	165.5	215.5	265.5	315.5	365.5	415.5	465.5	515.5	565.5	615.5
	B	121	171	221	271	321	371	421	471	521	571
ISB/ ISPB	C	91	41	91	41	91	41	91	41	91	41
	D	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5
SSPA	E	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14
	J	91	141	191	241	291	341	391	441	491	541

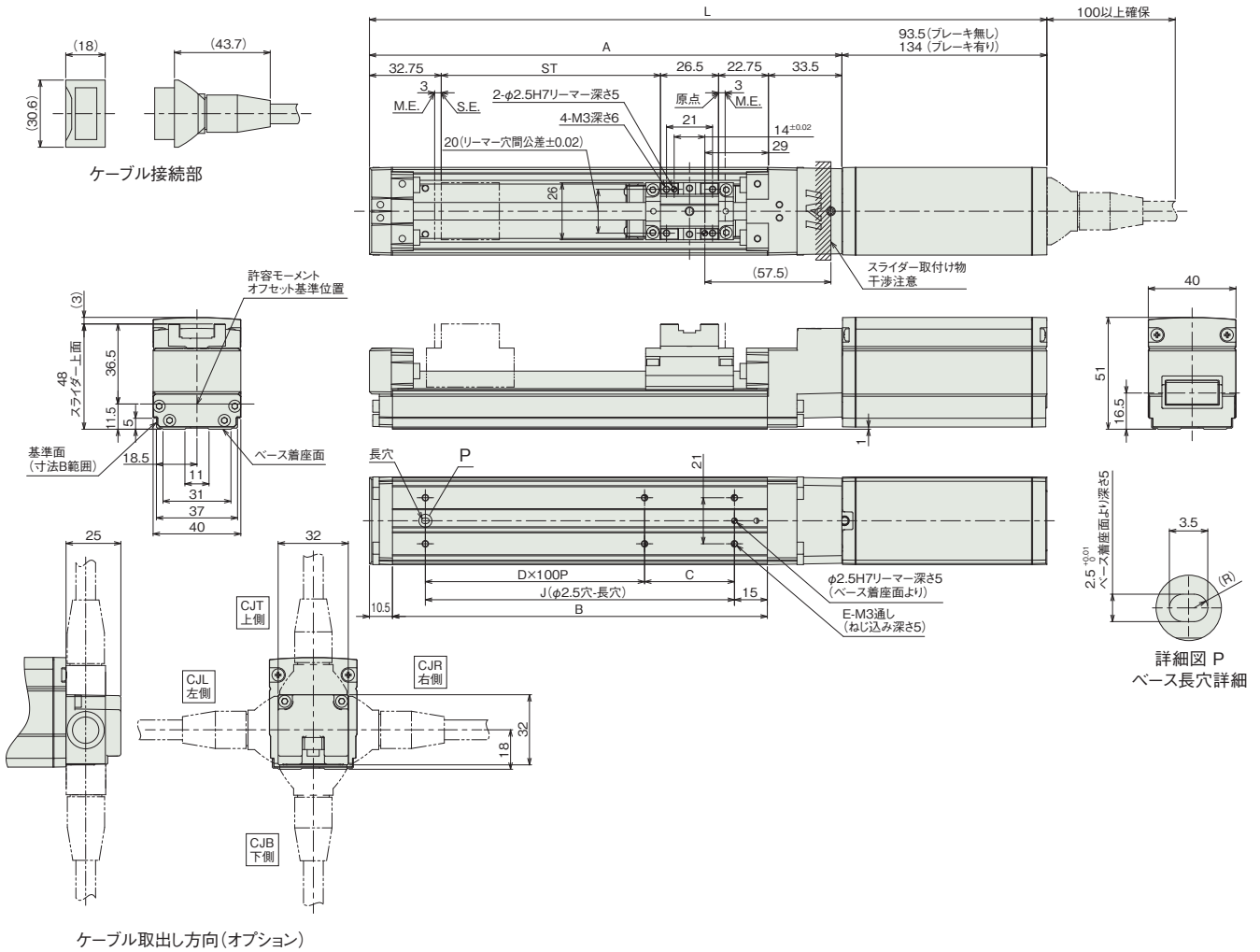
■ストローク別質量

	ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
質量 (kg)	カバー有り(プレーキ無し)	0.9	1	1.1	1.2	1.3	1.4	1.5	1.6	1.7	1.8
	カバー有り(プレーキ有り)	1.2	1.3	1.4	1.5	1.6	1.7	1.8	1.9	2	2.1
	カバー無し(プレーキ無し)	0.9	0.9	1	1.1	1.2	1.2	1.3	1.4	1.5	1.5
	カバー無し(プレーキ有り)	1.2	1.2	1.3	1.4	1.5	1.5	1.6	1.7	1.8	1.8

■カバー無し

(注) 接続コネクタにモーター・エンコーダケーブル(一体型)を接続します。ケーブルの詳細は1-109ページをご参照ください。
(注) 原点復帰後はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



選定
注意事項
スライダ
リニアサーボ
ケーブル型式
一覧表

- RCP6/
RCP6S
- RCP3/4
RCP5
- RCA
- RCS4
- RCS2
- RCS3
- ISB/
ISPB
- SSPA
- ISA/
ISPA
- ISDB/
ISPDB
- NSA
- NS
- IF
- オプション

適応コントローラ

本ページのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続 可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ			
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク													ECM		
							DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT					SSN	
MSEL-PC/PG		4	DC24V 単相AC 100~230V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	-	●	●	●	-	-	30000	-	8-259
PCON-CB/CGB		1		●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-153
PCON-CYB/PLB/POB		1		●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	-	8-179
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)		-	-	-	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8		-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	-	-	36000	-	8-49

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

RCP3-SA5C

簡易防塵

モーター
ストレート

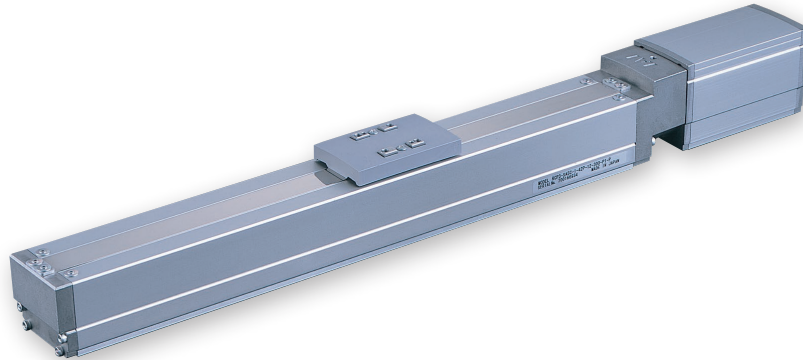
本体幅
50
mm

24v
パルス
モーター

■型式項目

RCP3 - SA5C - I - 42P

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 I インクリメンタル	モーター種類 42P パルスモーター 42□サイズ	リード 20 20mm 12 12mm 6 6mm 3 3mm	ストローク 50 50mm 800 800mm (50mmピッチ毎設定)	適応コントローラー P3 PCON MSEL P5 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し P 1m S 3m M 5m X□ 長さ指定 R□ ロボットケーブル	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	--------------------------	-----------------------------------	---	---	---	---	---------------------------



水平

垂直

横立て

天吊り

ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	カバー有り (標準)	カバー無し (オプション)		カバー有り (標準)	カバー無し (オプション)
50	-	-	450	-	-
100	-	-	500	-	-
150	-	-	550	-	-
200	-	-	600	-	-
250	-	-	650	-	-
300	-	-	700	-	-
350	-	-	750	-	-
400	-	-	800	-	-



- (1) 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は 1-269 ページをご確認ください。
- (3) 簡易アプソで使用される場合も型式項目のエンコーダー種類欄は「I」になります。
- (4) 垂直、天吊り姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- (5) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 130mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご確認ください。

オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
ケーブル取出方向変更(上側)	CJT	3-656	-
ケーブル取出方向変更(右側)	CJR	3-656	-
ケーブル取出方向変更(左側)	CJL	3-656	-
ケーブル取出方向変更(下側)	CJB	3-656	-
指定グリース塗布仕様	G1/G3/G4	3-657	-
カバー無し	NCO	3-658	-
原点逆仕様	NM	3-658	-

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	P3	P5
標準タイプ	P (1m)	-	-
	S (3m)	-	-
	M (5m)	-	-
長さ指定	X06 (6m) ~ X10 (10m)	-	-
	X11 (11m) ~ X15 (15m)	-	-
	X16 (16m) ~ X20 (20m)	-	-
	R01 (1m) ~ R03 (3m)	-	-
ロボットケーブル	R04 (4m) ~ R05 (5m)	-	-
	R06 (6m) ~ R10 (10m)	-	-
	R11 (11m) ~ R15 (15m)	-	-
	R16 (16m) ~ R20 (20m)	-	-

(注) P3はロボットケーブルです。

選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

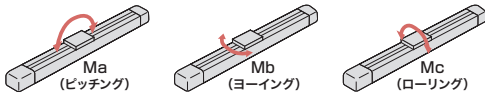
メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード (mm)	20	12	6	3	
	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	4	8	12	19
		最高速度 (mm/s)	1000	600	300	150
		最低速度 (mm/s)	25	15	8	4
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.2
速度/加減速度	最高加減速度 (G)	0.7	0.7	0.7	0.7	
	最大可搬質量 (kg)	0.5	2	5	10	
	最高速度 (mm/s)	1000	600	300	150	
	最低速度 (mm/s)	25	15	8	4	
垂直	定格加減速度 (G)	0.2	0.2	0.2	0.2	
	最高加減速度 (G)	0.2	0.3	0.3	0.3	
	押付け時最大推力 (N)	34	58	115	230	
	押付け最高速度 (mm/s)	20	20	20	20	
押付け	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
ブレーキ	ブレーキ保持力 (kgf)	0.5	2	5	10	
	最小ストローク (mm)	50	50	50	50	
ストローク	最大ストローク (mm)	800	800	800	800	
	ストロークピッチ (mm)	50	50	50	50	

項目	内容	
駆動方式	ボールねじ φ10mm 転造C10	
繰返し位置決め精度	±0.02mm	
ロストモーション	0.1mm以下	
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理	
リニアガイド	直動無限循環型	
	静的許容モーメント	Ma: 10.2N・m Mb: 14.6N・m Mc: 22.4N・m
	動的許容モーメント (注1)	Ma: 5.29N・m Mb: 7.56N・m Mc: 11.6N・m
使用周囲温度・湿度	0~40°C、85%RH以下 (結露なきこと)	
保護等級	IP20	
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²	
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令	
モーター種類	パルスモーター	
エンコーダー種類	インクリメンタル	
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev	
納期	ホームページ [納期照会] に記載	

(注1) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



速度・加速度別可搬質量表

搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード20

姿勢	水平		垂直			
	速度 (mm/s)					
速度	加速度 (G)					
(mm/s)	0.2	0.3	0.5	0.7	0.1	0.2
166	4	4	2	2	0.5	0.5
333	4	4	2	2	0.5	0.5
500	3	3	1.5	1.5	0.5	0.5
666	3	3	1.5	1.5	0.5	0.5
833	2	2	1	1		
1000	2	2	0.5	0.3		

リード12

姿勢	水平		垂直				
	速度 (mm/s)						
速度	加速度 (G)						
(mm/s)	0.2	0.3	0.5	0.7	0.1	0.2	0.3
0	8	6	4	3	2	2	2
100	8	6	4	3	2	2	2
200	8	6	4	3	2	2	2
300	6	6	4	3	2	2	2
400	5	4	3	2.5	2	2	2
500	4	3	2	1.5	1	1	1
600	3	2	1	0.5	0.5	0.5	0.5

リード6

姿勢	水平		垂直				
	速度 (mm/s)						
速度	加速度 (G)						
(mm/s)	0.2	0.3	0.5	0.7	0.1	0.2	0.3
0	12	10	8	6	5	5	5
50	12	10	8	6	5	5	5
100	12	10	8	6	5	5	5
150	12	10	8	6	5	5	5
200	12	10	8	6	5	4.5	3.5
250	10	8.5	6	4.5	3.5	3	2
300	7	6	3	1	2	1.5	0.5

リード3

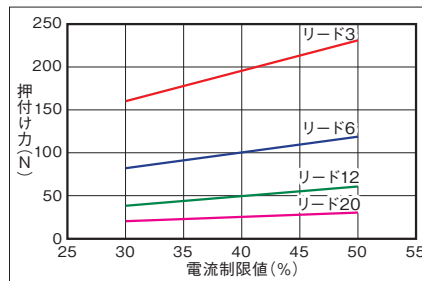
姿勢	水平		垂直				
	速度 (mm/s)						
速度	加速度 (G)						
(mm/s)	0.2	0.3	0.5	0.7	0.1	0.2	0.3
0	19	14	9	7	10	10	10
25	19	14	9	7	10	10	10
50	19	14	9	7	10	10	10
75	19	14	9	7	10	10	10
100	19	14	9	7	10	9	8
125	16	11	7	5	7	6	5
150	12	8	5	3	4	3	2

ストロークと最高速度

ストローク	50~550 (50mm毎)	600 (mm)	650 (mm)	700 (mm)	750 (mm)	800 (mm)
20	1000		910	790	690	610
12	600	570	490	425	370	330
6	300	285	245	210	185	165
3	150	140	120	105	90	80

(単位はmm/s)

押付け力と電流制限値の相関図



選定

注意事項

スライダタイプ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

■カバー有り

(注) 接続コネクタにモーター・エンコーダケーブル(一体型)を接続します。ケーブルの詳細は1-109ページをご参照ください。
(注) 原点復帰後はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド

選定

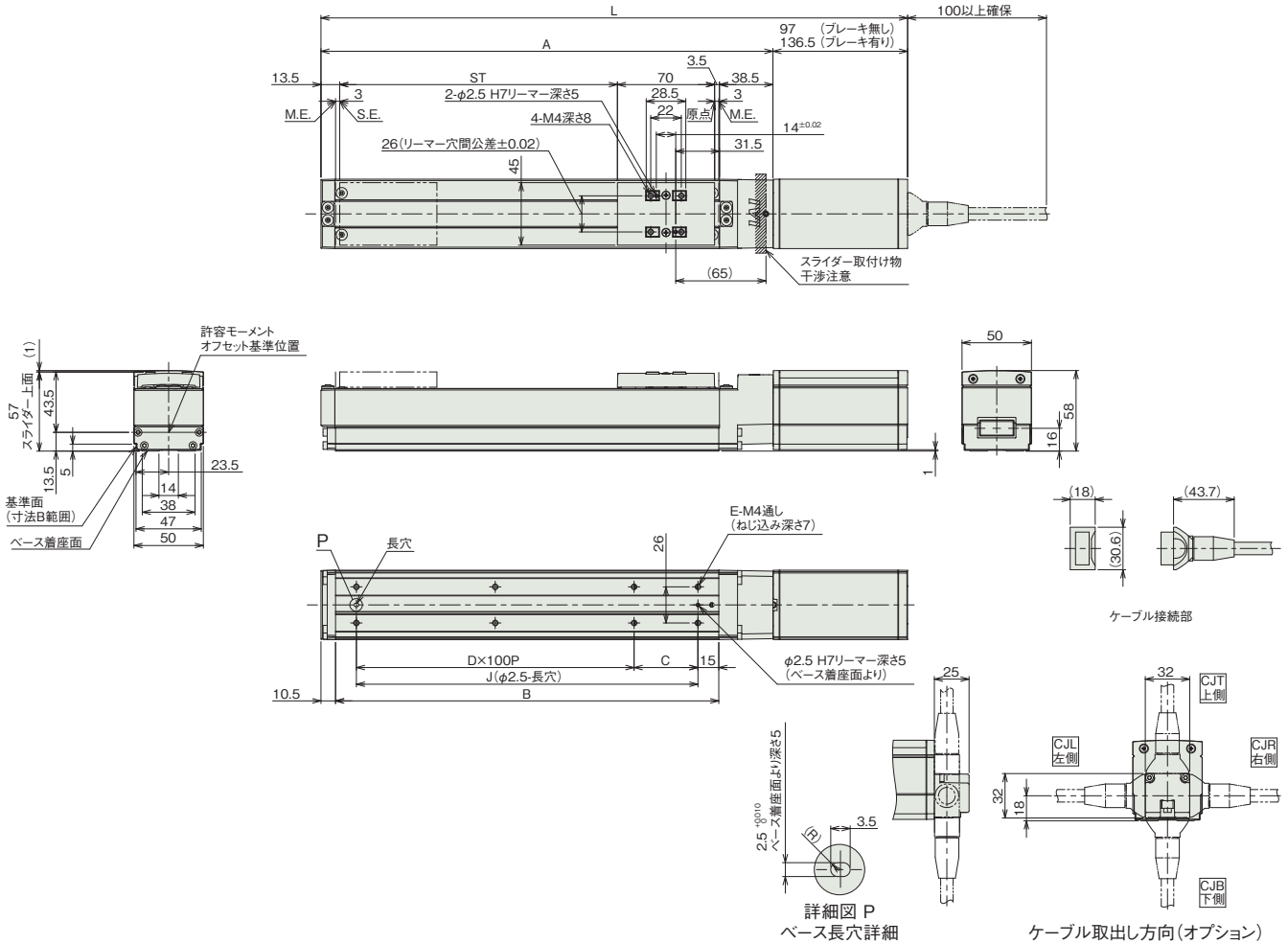
注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

一覧表



RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISP

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

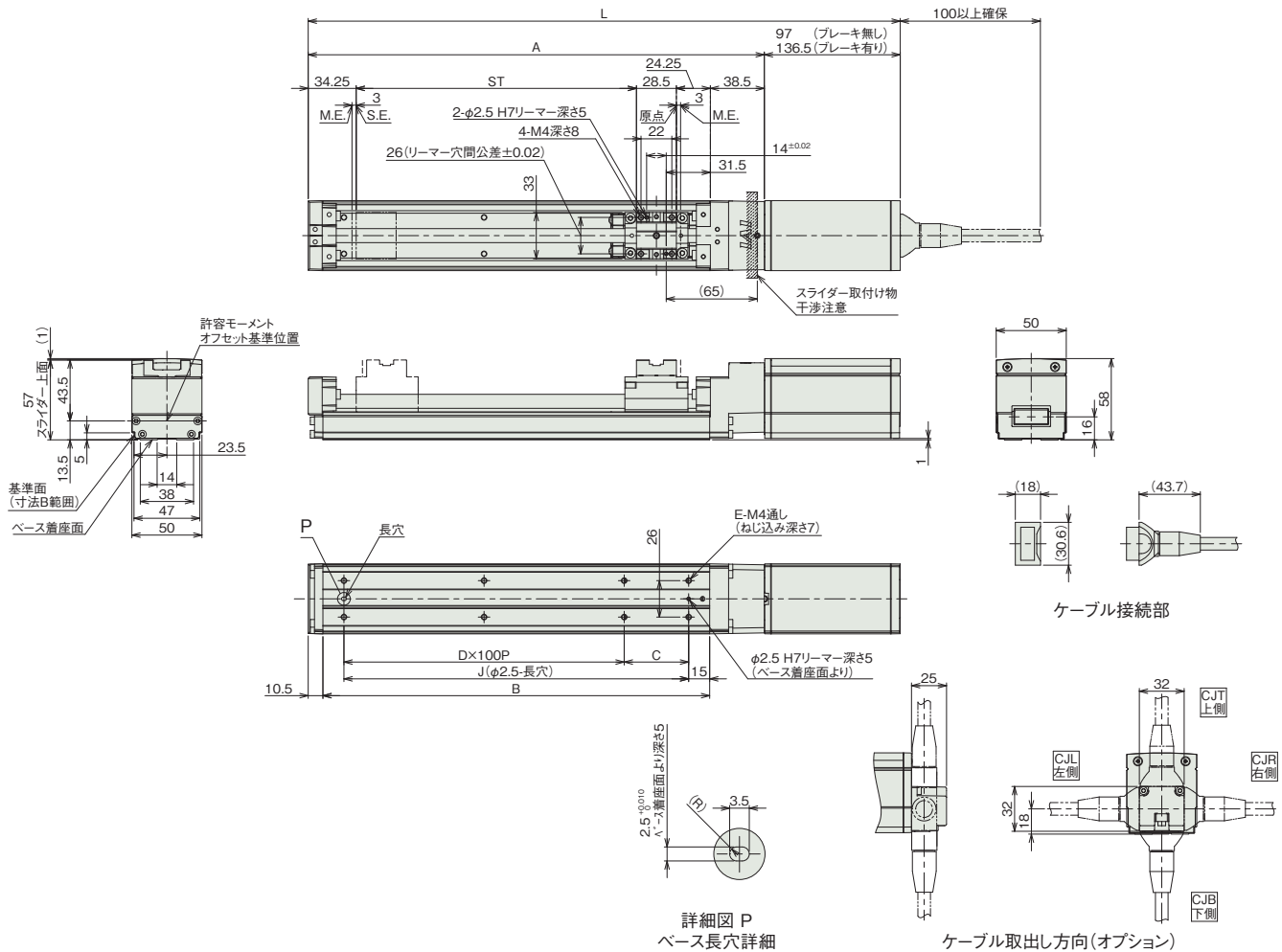
IF

オプション

■カバー無し

(注) 接続コネクタにモーター・エンコーダケーブル(一体型)を接続します。ケーブルの詳細は1-109ページをご参照ください。
(注) 原点復帰後はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	
L	ブレーキ無し	272.5	322.5	372.5	422.5	472.5	522.5	572.5	622.5	672.5	722.5	772.5	822.5	872.5	922.5	972.5	1022.5
	ブレーキ有り	312	362	412	462	512	562	612	662	712	762	812	862	912	962	1012	1062
A	175.5	225.5	275.5	325.5	375.5	425.5	475.5	525.5	575.5	625.5	675.5	725.5	775.5	825.5	875.5	925.5	
B	126	176	226	276	326	376	426	476	526	576	626	676	726	776	826	876	
C	96	146	196	246	296	346	396	446	496	546	596	646	696	746	796	846	
D	0	1	2	3	4	5	6	7	8								
E	4	6	8	10	12	14	16	18	20								
J	96	146	196	246	296	346	396	446	496	546	596	646	696	746	796	846	

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	
質量 (kg)	カバー有り(ブレーキ無し)	1.4	1.5	1.6	1.8	1.9	2	2.2	2.3	2.5	2.6	2.7	2.8	3	3.2	3.3	3.4
	カバー有り(ブレーキ有り)	1.8	1.9	2	2.2	2.3	2.4	2.6	2.7	2.9	3	3.1	3.3	3.4	3.6	3.7	3.8
	カバー無し(ブレーキ無し)	1.3	1.4	1.5	1.6	1.7	1.8	2	2.1	2.2	2.3	2.4	2.5	2.6	2.8	2.9	3
	カバー無し(ブレーキ有り)	1.7	1.8	1.9	2	2.1	2.2	2.4	2.5	2.6	2.7	2.8	2.9	3	3.2	3.3	3.4

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク												
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM				
MSEL-PC/PG		4	単相AC 100~230V	-	-	●	●	●	-	●	-	●	●	●	-	-	30000	-	8-259
PCON-CB/CGB		1		●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	-	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-153
PCON-CYB/PLB/POB		1		●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	-	8-179
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)		-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジショナーデータなし)	-	8-47
RSEL		8		-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	36000	-	8-49

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

RCP4-SA5C

簡易防塵

モーター
ストレート

本体幅
50mm

24v
パルス
モーター

■型式項目

RCP4	- SA5C	- I	- 42P						
シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 II インクリメンタル	モーター種類 42P パルスモーター 42□サイズ	リード 20 20mm 12 12mm 6 6mm 3 3mm	ストローク 50 50mm 800 800mm (50mm毎)	適応コントローラー P3 PCON MSEL P5 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し P 1m S 3m M 5m X□□ 長さ指定 R□□ ロボットケーブル	オプション 下記オプション 価格表参照	



水平

垂直

横立て

天吊り

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
50	—	450	—
100	—	500	—
150	—	550	—
200	—	600	—
250	—	650	—
300	—	700	—
350	—	750	—
400	—	800	—

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	—
ケーブル取出方向変更 (上側)	CJT	3-656	—
ケーブル取出方向変更 (右側)	CJR	3-656	—
ケーブル取出方向変更 (左側)	CJL	3-656	—
ケーブル取出方向変更 (下側)	CJB	3-656	—
指定グリース塗布仕様	G1/G3/G4	3-657	—
原点逆仕様	NM	3-658	—
スライダ部ローラー仕様	SR	3-659	—
ダブルスライダ仕様	W	3-662	—

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	P3	P5
標準タイプ	P(1m)	—	—
	S(3m)	—	—
	M(5m)	—	—
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	—	—
	X11(11m) ~ X15(15m)	—	—
	X16(16m) ~ X20(20m)	—	—
	R01(1m) ~ R03(3m)	—	—
ロボットケーブル	R04(4m) ~ R05(5m)	—	—
	R06(6m) ~ R10(10m)	—	—
	R11(11m) ~ R15(15m)	—	—
	R16(16m) ~ R20(20m)	—	—
	R16(16m) ~ R20(20m)	—	—

POINT
選定上の
注意

- (1) 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は 1-269 ページをご確認ください。
- (3) 簡易アプソで使用される場合も型式項目のエンコーダー種類欄は「I」になります。
- (4) 垂直、天吊り姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご確認ください。
- (5) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 150mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご確認ください。
- (6) RCON/RSEL 接続時は、変換ユニットもしくは変換ケーブルが必要になります。詳細は 8-121 ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

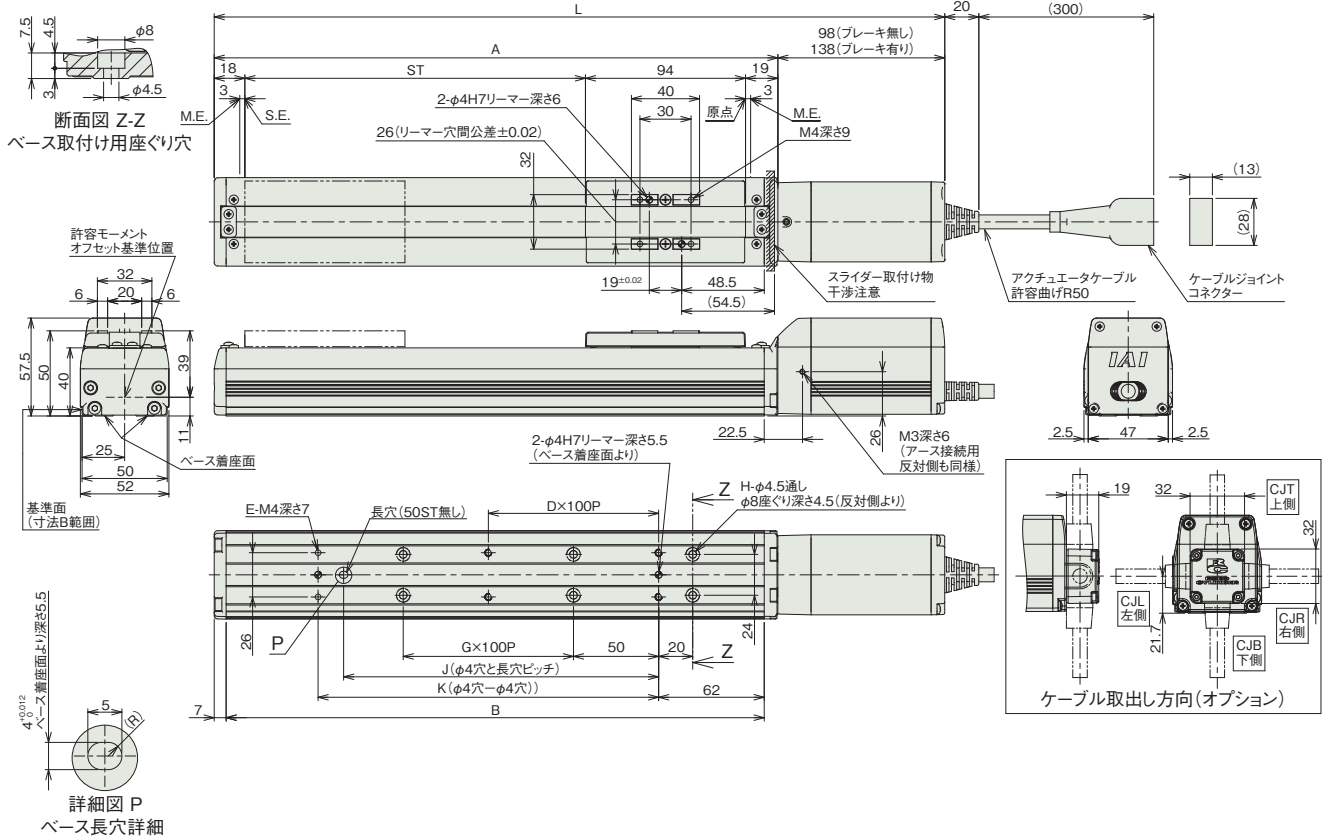
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) ケーブルジョイントコネクタにモーター・エンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は1-109ページをご参照ください。
 (注) 原点復帰時はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。
 (注) 50ストロークは長穴がありませんのでリマー穴(φ4)をご使用ください。

ST: ストローク
 M.E.: メカニカルエンド
 S.E.: ストロークエンド



選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	
L	ブレーキ無し	279	329	379	429	479	529	579	629	679	729	779	829	879	929	979	1029
	ブレーキ有り	319	369	419	469	519	569	619	669	719	769	819	869	919	969	1019	1069
A	181	231	281	331	381	431	481	531	581	631	681	731	781	831	881	931	
B	166	216	266	316	366	416	466	516	566	616	666	716	766	816	866	916	
D	0	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	
E	4	4	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	
G	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	
H	4	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	
J	0	85	85	185	185	285	285	385	385	485	485	585	585	685	685	785	
K	73	100	100	200	200	300	300	400	400	500	500	600	600	700	700	800	

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
質量 (kg)	1.5	1.6	1.8	1.9	2.1	2.2	2.4	2.5	2.6	2.8	2.9	3.1	3.2	3.4	3.5	3.7
	1.7	1.9	2.0	2.1	2.3	2.4	2.6	2.7	2.9	3.0	3.2	3.3	3.5	3.6	3.7	3.9

適応コントローラ

本ページのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外形	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ			
				ポジションナ	パルス列	プログラム	ネットワーク								※選択							
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM							
MSEL-PC/PG		4	単相AC 100~230V DC24V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	●	●	-	-	30000	-	8-259	
PCON-CB/CGB		1		●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-153
PCON-CYB/PLB/POB		1		●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	-	8-179
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)		-	-	-	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	●	-	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8		-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	-	-	-	-	-	36000	-	8-49

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

RCP3-SA6C

簡易防塵

モーター
ストレート

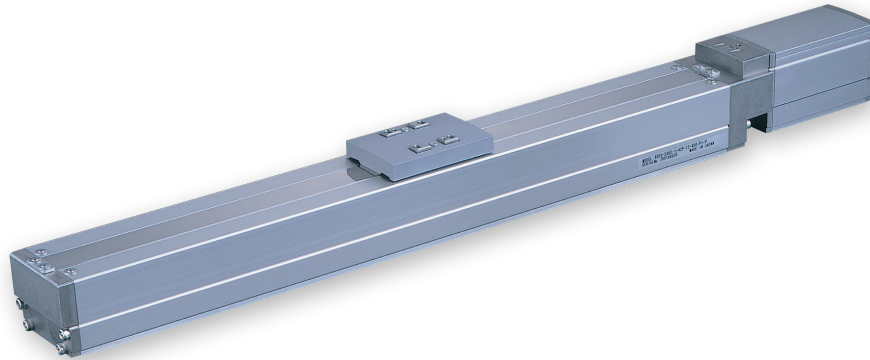
本体幅
60
mm

24V
パルス
モーター

■型式項目

RCP3 - SA6C - I - 42P

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 I インクリメンタル	モーター種類 42P パルスモーター 42□サイズ	リード 20 20mm 12 12mm 6 6mm 3 3mm	ストローク 50 50mm 800 800mm (50mmピッチ毎設定)	適応コントローラー P3 PCON MSEL P5 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し P 1m S 3m M 5m X□ 長さ指定 R□ ロボットケーブル	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	--------------------------	-----------------------------------	---	---	---	---	---------------------------



水平

垂直

横立て

天吊り

ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	カバー有り (標準)	カバー無し (オプション)		カバー有り (標準)	カバー無し (オプション)
50	-	-	450	-	-
100	-	-	500	-	-
150	-	-	550	-	-
200	-	-	600	-	-
250	-	-	650	-	-
300	-	-	700	-	-
350	-	-	750	-	-
400	-	-	800	-	-



- (1) 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は 1-269 ページをご確認ください。
- (3) 簡易アプソで使用される場合も型式項目のエンコーダー種類欄は「I」になります。
- (4) 垂直、天吊り姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- (5) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 150mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご確認ください。

オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
ケーブル取出方向変更(上側)	CJT	3-656	-
ケーブル取出方向変更(右側)	CJR	3-656	-
ケーブル取出方向変更(左側)	CJL	3-656	-
ケーブル取出方向変更(下側)	CJB	3-656	-
指定グリース塗布仕様	G1/G3/G4	3-657	-
カバー無し	NCO	3-658	-
原点逆仕様	NM	3-658	-

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	標準価格	
		P3	P5
標準タイプ	P (1m)	-	-
	S (3m)	-	-
	M (5m)	-	-
長さ指定	X06 (6m) ~ X10 (10m)	-	-
	X11 (11m) ~ X15 (15m)	-	-
	X16 (16m) ~ X20 (20m)	-	-
	R01 (1m) ~ R03 (3m)	-	-
ロボットケーブル	R04 (4m) ~ R05 (5m)	-	-
	R06 (6m) ~ R10 (10m)	-	-
	R11 (11m) ~ R15 (15m)	-	-
	R16 (16m) ~ R20 (20m)	-	-

(注) P3はロボットケーブルです。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

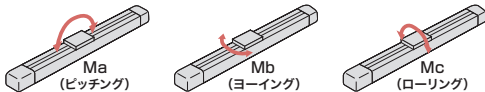
メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード (mm)	20	12	6	3	
	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	4	8	12	19
		最高速度 (mm/s)	1000	600	300	150
		最低速度 (mm/s)	25	15	8	4
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.2
速度/加減速度	最高加減速度 (G)	0.7	0.7	0.7	0.7	
	最大可搬質量 (kg)	0.5	2	5	10	
	最高速度 (mm/s)	1000	600	300	150	
	最低速度 (mm/s)	25	15	8	4	
垂直	定格加減速度 (G)	0.2	0.2	0.2	0.2	
	最高加減速度 (G)	0.2	0.3	0.3	0.3	
	押付け時最大推力 (N)	34	58	115	230	
	押付け最高速度 (mm/s)	20	20	20	20	
押付け	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
ブレーキ	ブレーキ保持力 (kgf)	0.5	2	5	10	
	最小ストローク (mm)	50	50	50	50	
ストローク	最大ストローク (mm)	800	800	800	800	
	ストロークピッチ (mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ10mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 17.6N・m
	Mb: 25.2N・m
	Mc: 44.5N・m
動的許容モーメント (注1)	Ma: 5.96N・m
	Mb: 8.54N・m
	Mc: 15.1N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター
エンコーダー種類	インクリメンタル
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注1) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



速度・加速度別可搬質量表

搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード20

姿勢	水平				垂直	
	加速度 (G)					
速度 (mm/s)	0.2	0.3	0.5	0.7	0.1	0.2
166	4	4	2	2	0.5	0.5
333	4	4	2	2	0.5	0.5
500	3	3	1.5	1.5	0.5	0.5
666	3	3	1.5	1.5	0.5	0.5
833	2	2	1	1		
1000	2	2	0.5	0.3		

リード12

姿勢	水平				垂直			
	加速度 (G)							
速度 (mm/s)	0.2	0.3	0.5	0.7	0.1	0.2	0.3	
0	8	6	4	3	2	2	2	
100	8	6	4	3	2	2	2	
200	8	6	4	3	2	2	2	
300	6	6	4	3	2	2	2	
400	5	4	3	2.5	2	2	2	
500	4	3	2	1.5	1	1	1	
600	3	2	1	0.5	0.5	0.5	0.5	

リード6

姿勢	水平						垂直		
	加速度 (G)								
速度 (mm/s)	0.2	0.3	0.5	0.7	0.1	0.2	0.3		
0	12	10	8	6	5	5	5		
50	12	10	8	6	5	5	5		
100	12	10	8	6	5	5	5		
150	12	10	8	6	5	5	5		
200	12	10	8	6	5	4.5	3.5		
250	10	8.5	6	4.5	3.5	3	2		
300	7	6	3	1	2	1.5	0.5		

リード3

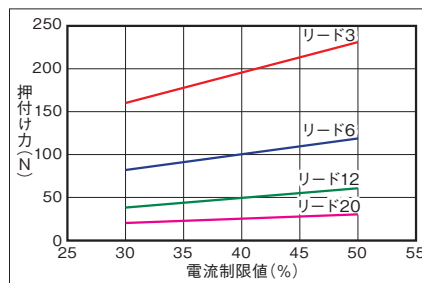
姿勢	水平						垂直		
	加速度 (G)								
速度 (mm/s)	0.2	0.3	0.5	0.7	0.1	0.2	0.3		
0	19	14	9	7	10	10	10		
25	19	14	9	7	10	10	10		
50	19	14	9	7	10	10	10		
75	19	14	9	7	10	10	10		
100	19	14	9	7	10	9	8		
125	16	11	7	5	7	6	5		
150	12	8	5	3	4	3	2		

ストロークと最高速度

ストローク	最高速度						
	50~550 (50mm毎)	600 (mm)	650 (mm)	700 (mm)	750 (mm)	800 (mm)	
20	1000		910	790	690	610	
12	600	570	490	425	370	330	
6	300	285	245	210	185	165	
3	150	140	120	105	90	80	

(単位はmm/s)

押付け力と電流制限値の相関図



選定

注意事項

スライダタイプ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

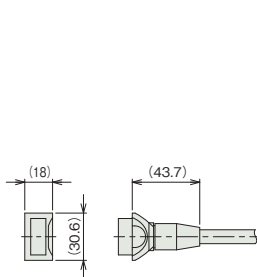
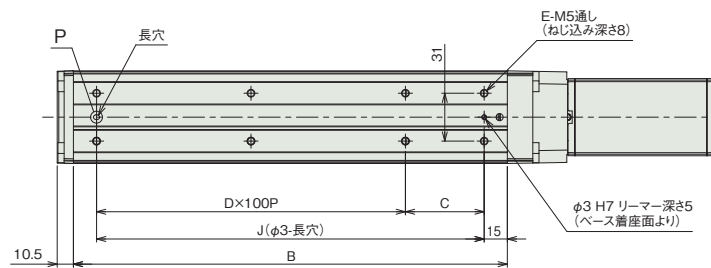
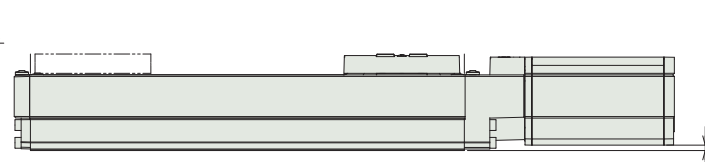
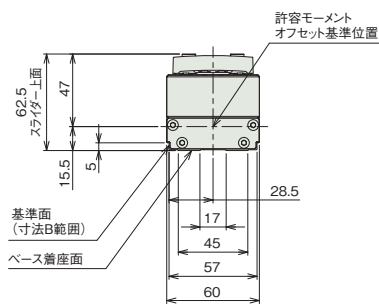
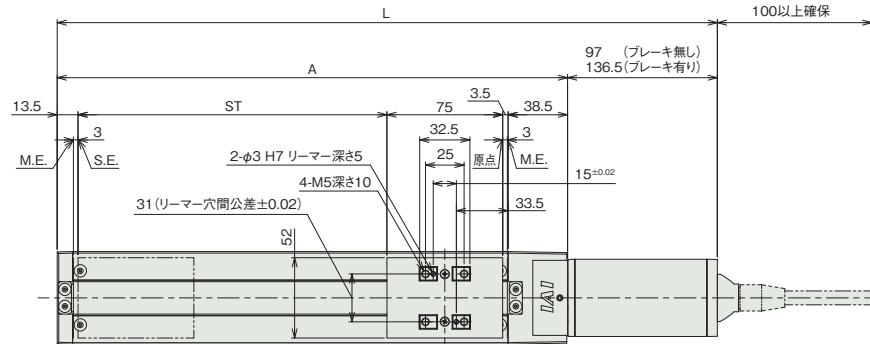
IF

オプション

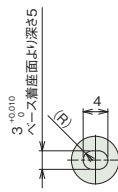
■カバー有り

(注) 接続コネクタにモーター・エンコーダケーブル(一体型)を接続します。ケーブルの詳細は1-109ページをご参照ください。
(注) 原点復帰後はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

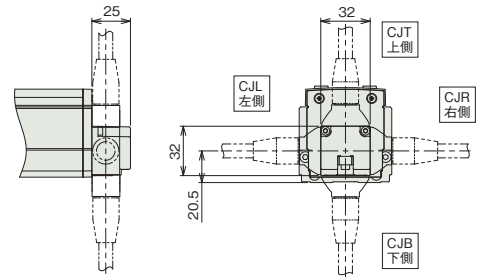
ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



ケーブル接続部



詳細図 P
ベース長穴詳細



ケーブル取出し方向(オプション)

■ストローク別寸法

ストローク		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
L	ブレーキ無し	277.5	327.5	377.5	427.5	477.5	527.5	577.5	627.5	677.5	727.5	777.5	827.5	877.5	927.5	977.5	1027.5
	ブレーキ有り	317	367	417	467	517	567	617	667	717	767	817	867	917	967	1017	1067
A		180.5	230.5	280.5	330.5	380.5	430.5	480.5	530.5	580.5	630.5	680.5	730.5	780.5	830.5	880.5	930.5
B		131	181	231	281	331	381	431	481	531	581	631	681	731	781	831	881
C		101	51	101	51	101	51	101	51	101	51	101	51	101	51	101	51
D		0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8
E		4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20
J		101	151	201	251	301	351	401	451	501	551	601	651	701	751	801	851

■ストローク別質量

ストローク		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
質量 (kg)	カバー有り(ブレーキ無し)	1.6	1.8	2	2.1	2.3	2.5	2.7	2.8	3	3.2	3.3	3.5	3.7	3.9	4	4.2
	カバー有り(ブレーキ有り)	2	2.2	2.4	2.5	2.7	2.9	3.1	3.2	3.4	3.6	3.7	3.9	4.1	4.3	4.4	4.6
	カバー無し(ブレーキ無し)	1.5	1.7	1.8	2	2.1	2.3	2.4	2.6	2.7	2.8	3	3.1	3.3	3.4	3.6	3.7
	カバー無し(ブレーキ有り)	1.9	2.1	2.2	2.4	2.5	2.7	2.8	3	3.1	3.2	3.4	3.5	3.7	3.8	4	4.1

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

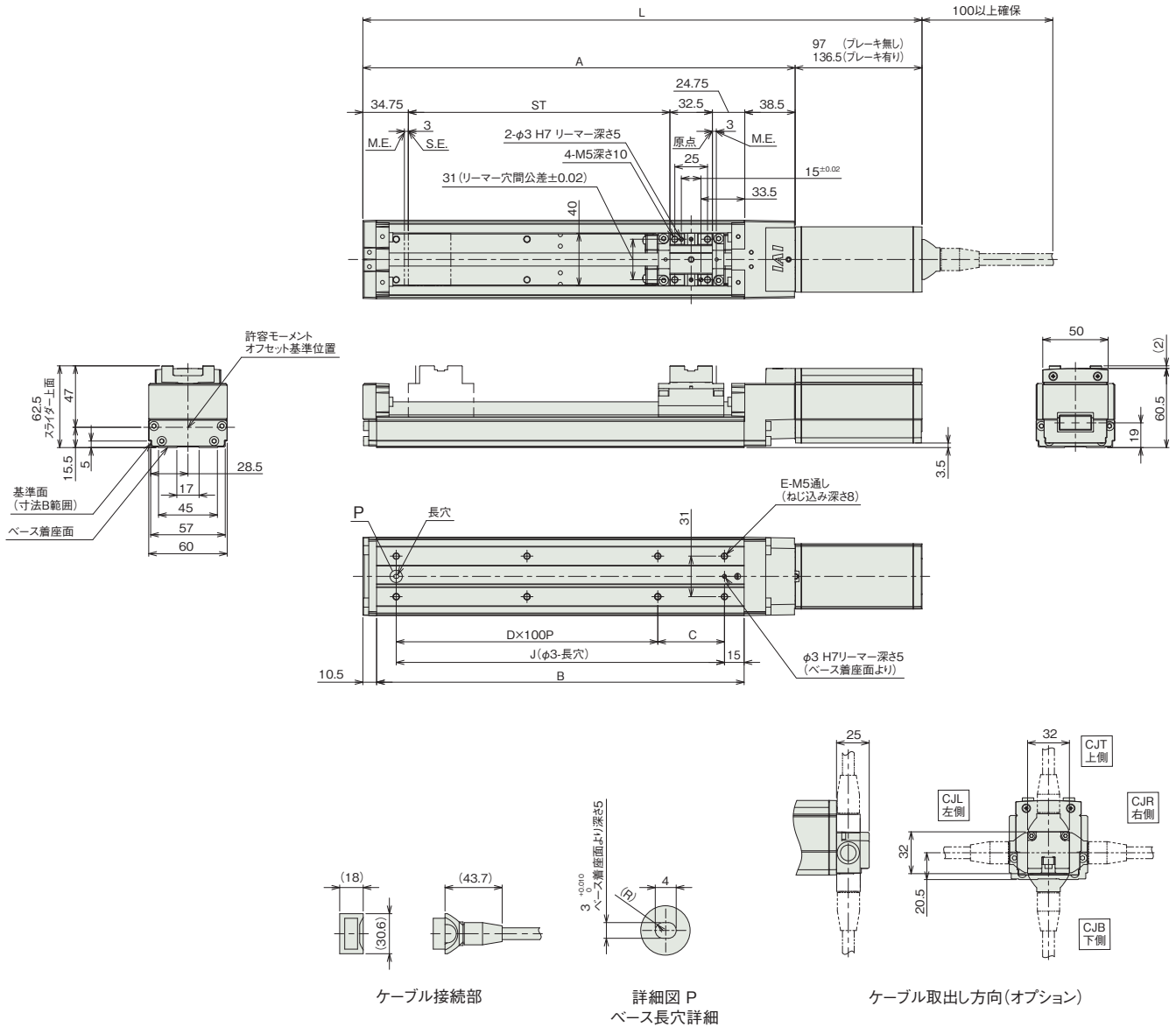
IF

オプション

■カバー無し

(注) 接続コネクタにモーター・エンコーダケーブル(一体型)を接続します。ケーブルの詳細は1-109ページをご参照ください。
(注) 原点復帰後はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ		
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク													※選択	
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM						
MSEL-PC/PG		4	単相AC 100~230V DC24V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	●	●	-	30000	-	8-259	
PCON-CB/CGB		1		●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-153
PCON-CYB/PLB/POB		1		●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	-	8-179
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)		-	-	-	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	-	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8		-	-	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	-	-	36000	-	8-49

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

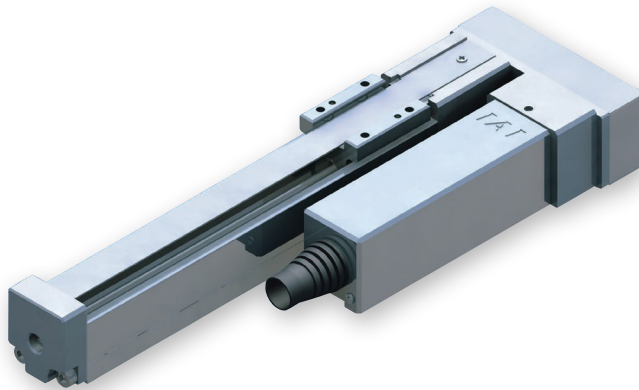
RCP3-SA2AR

細小型  モーター折返し  本体幅 20mm  24V パルスモーター  すべりねじ

■型式項目

RCP3 - SA2AR - I - 20P

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類 I1 インクリメンタル	モーター種類 20P パルスモーター 20□サイズ	リード 4S すべりねじ4mm 2S すべりねじ2mm 1S すべりねじ1mm	ストローク 25 25mm 50 50mm 100 100mm (25mm毎)	適応コントローラ P3 PCON MSEL P5 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し P 1m S 3m M 5m X□□ 長さ指定 R□□ ロボットケーブル	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	------------------------	---------------------------------	--	--	--	---	---------------------------



(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格
25	-
50	-
75	-
100	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
モーター左折返し仕様 (注1)	ML	3-658	-
モーター右折返し仕様 (注1)	MR	3-658	-
原点逆仕様	NM	3-658	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどちらかの記号をご記入ください。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	標準価格	
		P3	P5
標準タイプ	P(1m)	-	-
	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-
ロボットケーブル	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-

(注) P3はロボットケーブルです。

POINT
選定上の注意

- 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 水平姿勢でのみ使用できます。
- 粉塵が浮遊する環境で使用した場合、寿命は著しく低下します。
- 当機種はすべりねじ (※)・すべりガイドを使用していますので、その特性に適した用途でご使用ください。なお、すべりガイドはオフセット荷重には対応出来ません。(※ 1-14 ページ参照)
- 簡易アプソで使用される場合も型式項目のエンコーダ種類欄は「I」になります。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

オプション

メインスペック					
項目		内容			
リード	すべりねじリード (mm)	4	2	1	
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	0.25	0.5	1
		最高速度 (mm/s)	200	100	50
	速度/加減速度	最低速度 (mm/s)	5	3	2
		定格加減速度 (G)	0.2	0.2	0.2
		最高加減速度 (G)	0.2	0.2	0.2
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	—	—	—
		最高速度 (mm/s)	—	—	—
	速度/加減速度	最低速度 (mm/s)	—	—	—
		定格加減速度 (G)	—	—	—
		最高加減速度 (G)	—	—	—
押付け	押付け時最大推力 (N)	—	—	—	
	押付け時最高速度 (mm/s)	—	—	—	
ストローク	最小ストローク (mm)	25	25	25	
	最大ストローク (mm)	100	100	100	
	ストロークピッチ (mm)	25	25	25	

項目	内容
駆動方式	すべりねじ φ4mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロスモーション	0.3mm以下(初期値)
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	すべりガイド
走行寿命	1000万回 (往復回数)
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	—
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター
エンコーダー種類	インクリメンタル
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。

リード4

姿勢	水平
	加速度 (G)
速度 (mm/s)	0.2
200	0.25

リード2

姿勢	水平
	加速度 (G)
速度 (mm/s)	0.2
100	0.5

リード1

姿勢	水平
	加速度 (G)
速度 (mm/s)	0.2
50	1

ストロークと最高速度

リード	ストローク	25 (mm)	50~100 (mm)
	すべりねじ	4	180
2		100	
1		50	

(単位はmm/s)

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) ケーブルジョイントコネクタには、モーター・エンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は1-109ページをご参照ください。
(注) 原点復帰後はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 下図はモーター左折返し仕様の図面になります。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド

選定

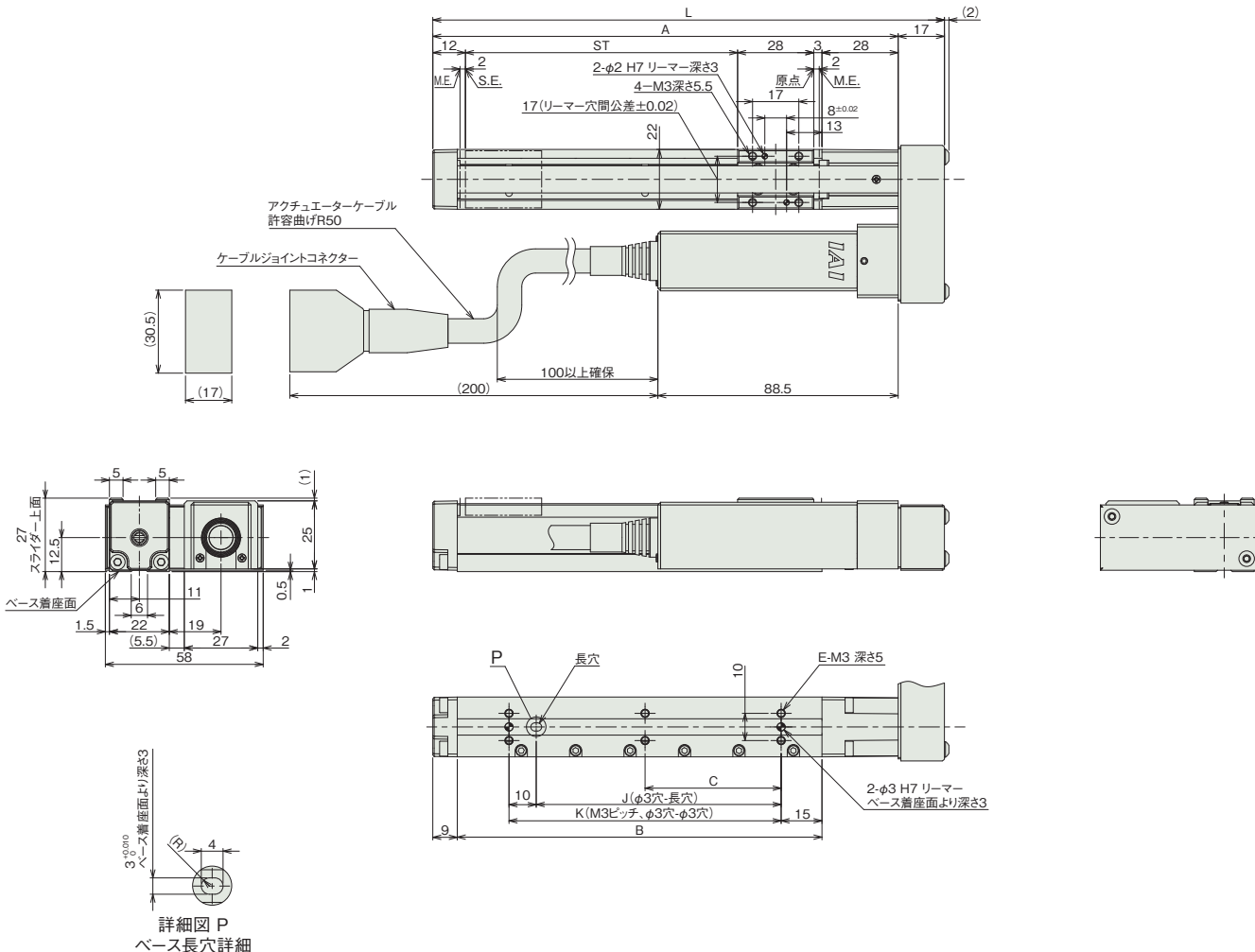
注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

一覧表



■ストローク別寸法

	ストローク	25	50	75	100
RCS2	L	113	138	163	188
	A	96	121	146	171
	B	59	84	109	134
RCS3	C	0	0	0	50
	E	4	4	4	6
ISB/ ISPB	J	15	40	65	90
	K	25	50	75	100

■ストローク別質量

	ストローク	25	50	75	100
SSPA	質量 (kg)	0.28	0.3	0.32	0.33

適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続 可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ	
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク								※選択					
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
MSEL-PC/PG		4	単相AC 100~230V DC24V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	●	●	-	30000	-	8-259
PCON-CB/CGB		1		●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-153
PCON-CYB/PLB/POB		1		●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	-	8-179
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)		-	-	-	●	●	●	●	-	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジショナーなし)	-	8-47
RSEL		8		-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	-	-	-	36000	-	8-49

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

RCP3-SA2BR

細小型

モーター折返し

本体幅
30mm

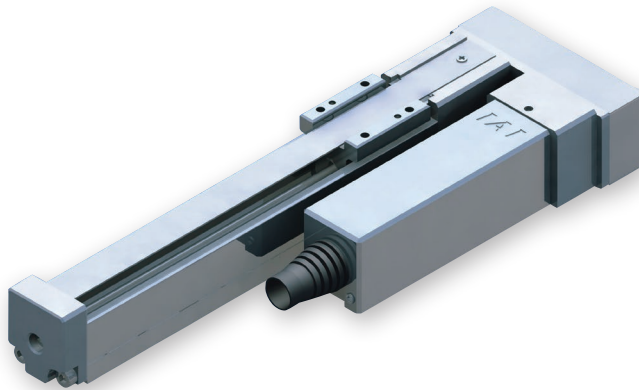
24V
パルスモーター

すべりねじ

■ 型式項目

RCP3 - SA2BR - I - 20P

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 I インクリメンタル	モーター種類 20P パルスモーター 20□サイズ	リード	ストローク	適応コントローラー	ケーブル長	オプション
				6S すべりねじ6mm 4S すべりねじ4mm 2S すべりねじ2mm	25 25mm ? ? 150 150mm (25mm毎)	P3 PCON MSEL P5 RCON RSEL	N 無し P 1m S 3m M 5m X□ 長さ指定 R□ ロボットケーブル	下記オプション 価格表参照



(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格
25	-
50	-
75	-
100	-
125	-
150	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
モーター左折返し仕様 (注1)	ML	3-658	-
モーター右折返し仕様 (注1)	MR	3-658	-
原点逆仕様	NM	3-658	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどちらかの記号をご記入ください。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	標準価格	
		P3	P5
標準タイプ	P(1m)	-	-
	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-
ロボットケーブル	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-

(注) P3はロボットケーブルです。



- (1) 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) 水平姿勢でのみ使用できます。
- (3) 粉塵が浮遊する環境で使用した場合、寿命は著しく低下します。
- (4) 当機種はすべりねじ (※)・すべりガイドを使用していますので、その特性に適した用途でご使用ください。なお、すべりガイドはオフセット荷重には対応出来ません。(※ 1-14 ページ参照)
- (5) 簡易アプソで使用する場合も型式項目のエンコーダー種類欄は「I」になります。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式一覧表

メインスペック					
項目		内容			
リード	すべりねじリード (mm)	6	4	2	
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	0.25	0.5	1
		最高速度 (mm/s)	300	200	100
	速度/加減速度	最低速度 (mm/s)	8	5	3
		定格加減速度 (G)	0.2	0.2	0.2
		最高加減速度 (G)	0.2	0.2	0.2
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	—	—	—
		最高速度 (mm/s)	—	—	—
	速度/加減速度	最低速度 (mm/s)	—	—	—
		定格加減速度 (G)	—	—	—
		最高加減速度 (G)	—	—	—
押付け	押付け時最大推力 (N)	—	—	—	
	押付け最高速度 (mm/s)	—	—	—	
ストローク	最小ストローク (mm)	25	25	25	
	最大ストローク (mm)	150	150	150	
	ストロークピッチ (mm)	25	25	25	

項目	内容
駆動方式	すべりねじ φ6mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロスモーション	0.3mm以下(初期値)
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	すべりガイド
走行寿命	1000万回 (往復回数)
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	—
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター
エンコーダー種類	インクリメンタル
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。

リード6

姿勢	水平
	加速度 (G)
速度 (mm/s)	0.2
300	0.25

リード4

姿勢	水平
	加速度 (G)
速度 (mm/s)	0.2
200	0.5

リード2

姿勢	水平
	加速度 (G)
速度 (mm/s)	0.2
100	1

ストロークと最高速度

リード	ストローク	25 (mm)	50 (mm)	75~150 (mm)
	すべりねじ	6	180	280
4		180	200	
2		100		

(単位はmm/s)

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

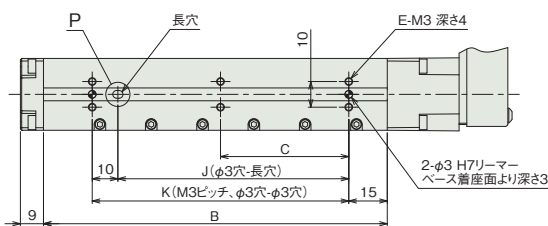
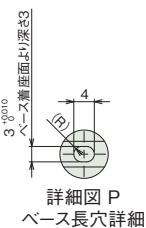
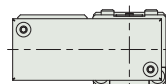
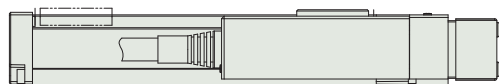
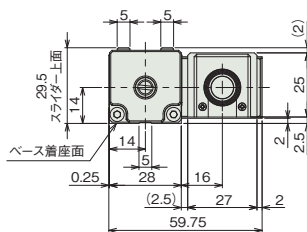
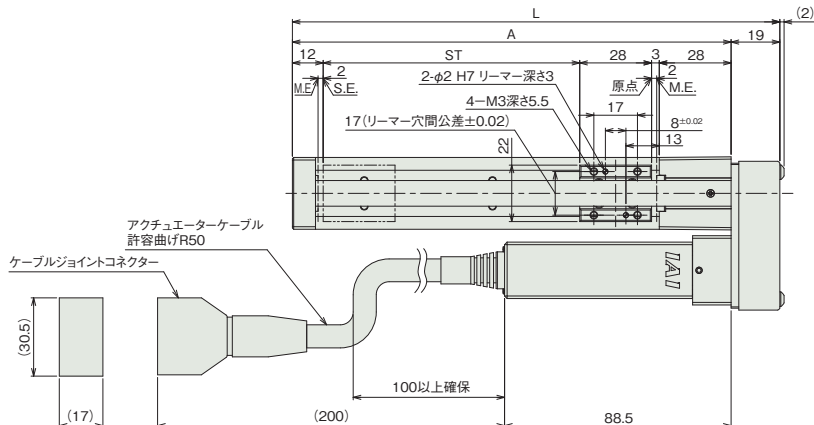
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) ケーブルジョイントコネクタには、モーター・エンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は1-109ページをご参照ください。
(注) 原点復帰後はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 下図はモーター左折返し仕様の図面になります。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

	ストローク	25	50	75	100	125	150
RCS4	L	115	140	165	190	215	240
RCS2	A	96	121	146	171	196	221
	B	59	84	109	134	159	184
	C	0	0	0	50	62.5	75
RCS3	E	4	4	4	6	6	6
	J	15	40	65	90	115	140
ISB/ISPB	K	25	50	75	100	125	150

■ストローク別質量

	ストローク	25	50	75	100	125	150
SSPA	質量 (kg)	0.32	0.34	0.37	0.39	0.42	0.45

適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外形	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ		
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク								※選択						
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM						
MSEL-PC/PG		4	単相AC 100~230V DC24V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	●	●	-	30000	-	8-259	
PCON-CB/CGB		1		●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-153
PCON-CYB/PLB/POB		1		●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	-	8-179	
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)		-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジショナーなし)	-	8-47	
RSEL		8		-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	36000	-	8-49	

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

RCP3-SA3R

簡易防塵

モーター折返し

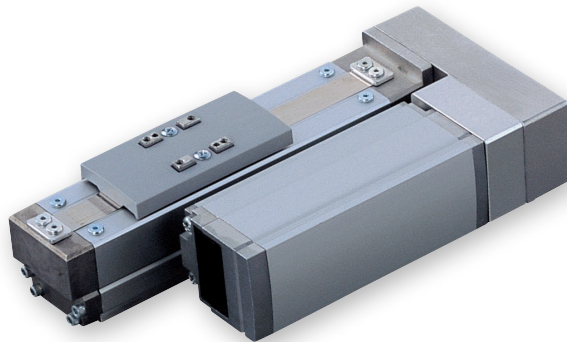
本体幅
30mm

24V
パルス
モーター

■型式項目

RCP3 - SA3R - I - 28P

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 I インクリメンタル	モーター種類 28P パルスモーター 28□サイズ	リード 6 6mm 4 4mm 2 2mm	ストローク 50 50mm 300 300mm (50mmピッチ毎設定)	適応コントローラー P3 PCON MSEL P5 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し P 1m S 3m M 5m X□□ 長さ指定 R□□ ロボットケーブル	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	--------------------------	-----------------------------------	--------------------------------------	---	---	---	---------------------------



水平

垂直

横立て

天吊り

CE

RoHS
10

(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	
	カバー有り (標準)	カバー無し (オプション)
50	-	-
100	-	-
150	-	-
200	-	-
250	-	-
300	-	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
ケーブル取出方向変更 (上側)	CJT	3-656	-
ケーブル取出方向変更 (外側)	CJO	3-656	-
ケーブル取出方向変更 (下側)	CJB	3-656	-
指定グリース塗布仕様	G1/G3/G4	3-657	-
モーター左折返し仕様 (注1)	ML	3-658	-
モーター右折返し仕様 (注1)	MR	3-658	-
カバー無し	NCO	3-658	-
原点逆仕様	NM	3-658	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどちらかの記号をご記入ください。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	P3	P5
標準タイプ	P (1m)	-	-
	S (3m)	-	-
	M (5m)	-	-
長さ指定	X06 (6m) ~ X10 (10m)	-	-
	X11 (11m) ~ X15 (15m)	-	-
	X16 (16m) ~ X20 (20m)	-	-
	R01 (1m) ~ R03 (3m)	-	-
ロボットケーブル	R04 (4m) ~ R05 (5m)	-	-
	R06 (6m) ~ R10 (10m)	-	-
	R11 (11m) ~ R15 (15m)	-	-
	R16 (16m) ~ R20 (20m)	-	-

(注) P3はロボットケーブルです。

POINT

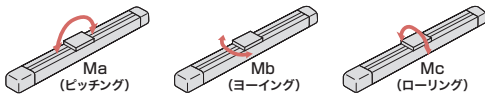
選定上の
注意

- (1) 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は 1-269 ページをご確認ください。
- (3) 簡易アプソで使用される場合も型式項目のエンコーダー種類欄は「I」になります。
- (4) 垂直、天吊り姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- (5) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 100mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご確認ください。

メインスペック			
項目		内容	
リード	ボールねじリード(mm)	6	4 2
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)	1 2 3
		最高速度(mm/s)	300 200 100
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	8 5 3
		定格加減速度(G)	0.3 0.3 0.2
		最高加減速度(G)	0.3 0.3 0.2
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)	0.5 1 1.5
		最高速度(mm/s)	300 200 100
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	8 5 3
		定格加減速度(G)	0.2 0.2 0.2
		最高加減速度(G)	0.2 0.2 0.2
押付け	押付け時最大推力(N)	30 45 90	
	押付け最高速度(mm/s)	20 20 20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ	
	ブレーキ保持力(kgf)	0.5 1 1.5	
ストローク	最小ストローク(mm)	50 50 50	
	最大ストローク(mm)	300 300 300	
	ストロークピッチ(mm)	50 50 50	
項目		内容	
駆動方式	ボールねじ	φ6mm	転造C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm		
ロストモーション	0.1mm以下		
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理		
リニアガイド	直動無限循環型		
静的許容モーメント	Ma	5.00N・m	
	Mb	7.10N・m	
	Mc	7.90N・m	
動的許容モーメント(注2)	Ma	2.67N・m	
	Mb	3.82N・m	
	Mc	4.27N・m	
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)		
保護等級	IP20		
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²		
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令		
モーター種類	パルスモーター		
エンコーダー種類	インクリメンタル		
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev		
納期	ホームページ[納期照会]に記載		

(注2) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。

リード6

姿勢	水平	垂直
	加速度(G)	
速度 (mm/s)	0.3	0.2
300	1	0.5

リード4

姿勢	水平	垂直
	加速度(G)	
速度 (mm/s)	0.3	0.2
200	2	1

リード2

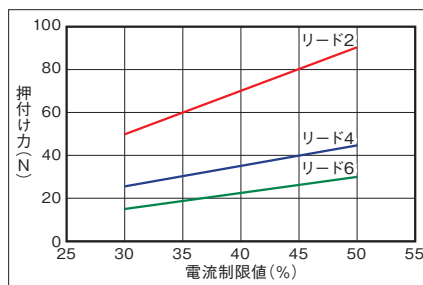
姿勢	水平	垂直
	加速度(G)	
速度 (mm/s)	0.2	0.2
100	3	1.5

ストロークと最高速度

ストローク	50~300 (50mm毎)
リード	
6	300
4	200
2	100

(単位はmm/s)

押付け力と電流制限値の相関図



選定

注意事項

スライダタイプ

リニアサーボ

ケーブル型式一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

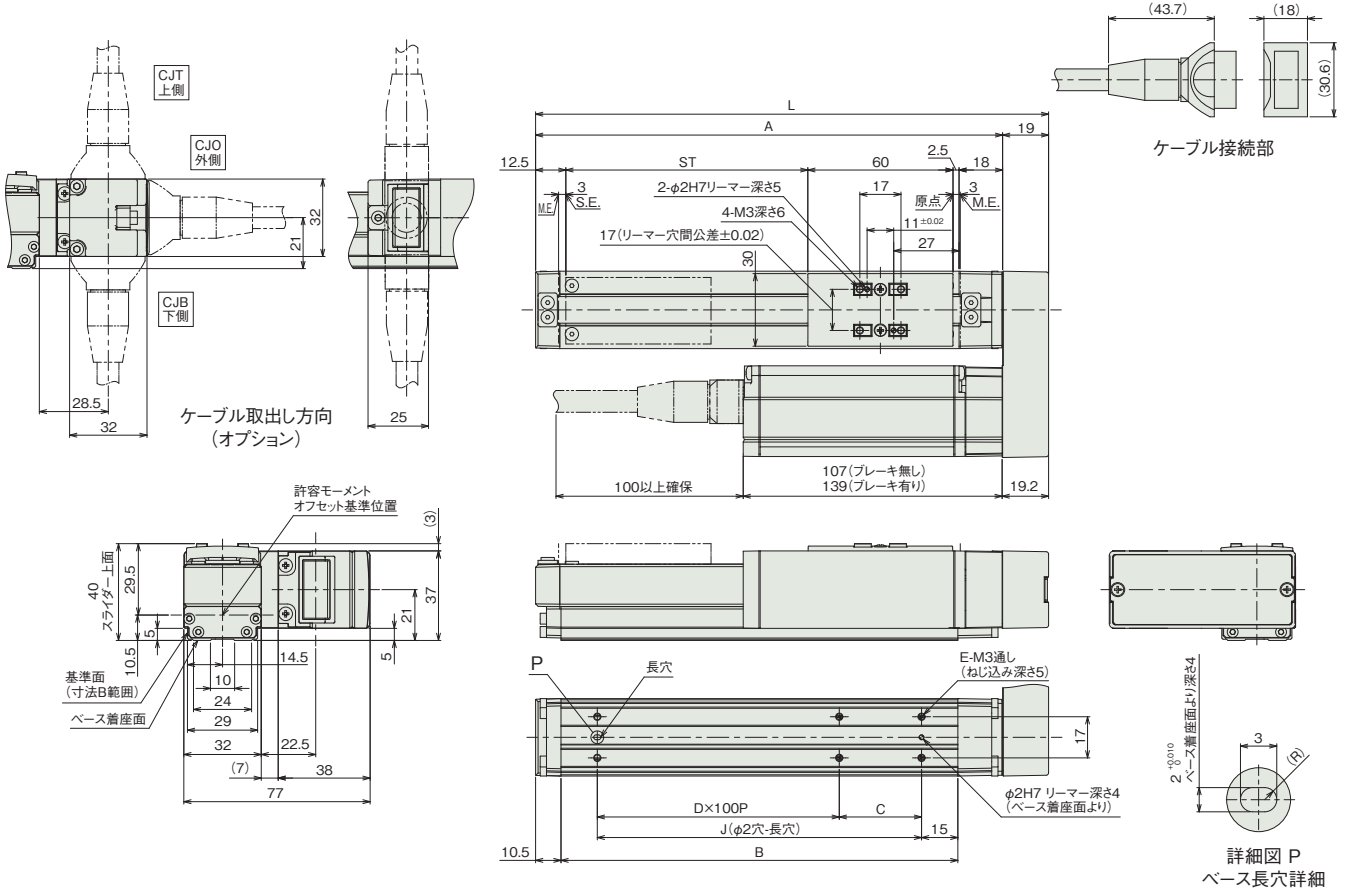
IF

オプション

■カバー有り

(注) 接続コネクタにモーター・エンコーダケーブル(一体型)を接続します。ケーブルの詳細は1-109ページをご参照ください。
(注) 原点復帰後はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISP

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

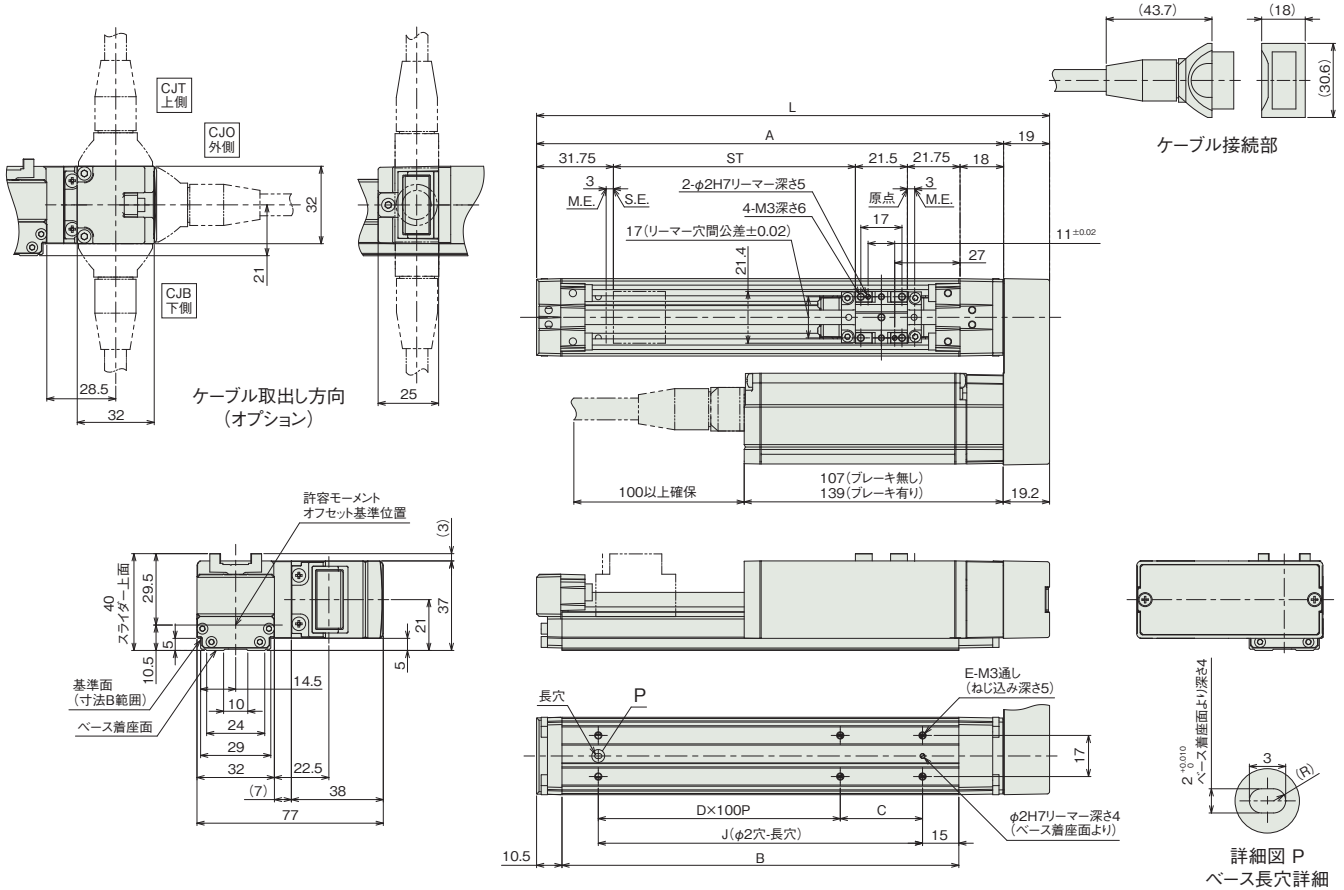
IF

オプション

■カバー無し

(注) 接続コネクタにモーター・エンコーダケーブル(一体型)を接続します。ケーブルの詳細は1-109ページをご参照ください。
(注) 原点復帰後はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300
L	162	212	262	312	362	412
A	143	193	243	293	343	393
B	114	164	214	264	314	364
C	84	34	84	34	84	34
D	0	1	1	2	2	3
E	4	6	6	8	8	10
J	84	134	184	234	284	334

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300
質量 (kg)						
カバー有り(ブレーキ無し)	0.8	0.8	0.9	1	1	1.1
カバー有り(ブレーキ有り)	1	1	1.1	1.2	1.2	1.3
カバー無し(ブレーキ無し)	0.7	0.8	0.8	0.9	0.9	1
カバー無し(ブレーキ有り)	0.9	1	1	1.1	1.1	1.2

適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ	
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク								※選択					
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
MSEL-PC/PG		4	単相AC 100~230V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	●	●	-	30000	-	8-259
PCON-CB/CGB		1	DC24V	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-153	
PCON-CYB/PLB/POB		1		●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	-	8-179	
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V	-	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47	
RSEL		8		-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	36000	-	8-49	

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

RCP4-SA3R

簡易防塵

モーター折返し

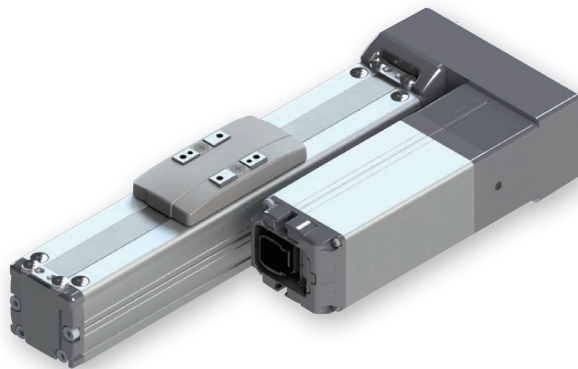
本体幅
30mm

24V
パルス
モーター

■ 型式項目

RCP4 - SA3R - I - 28P

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 I インクリメンタル	モーター種類 28P パルスモーター 28□サイズ	リード 6 6mm 4 4mm 2 2mm	ストローク 25 25mm 300 300mm (25mm毎)	適応コントローラー P3 PCON MSEL P5 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し P 1m S 3m M 5m X□□ 長さ指定 R□□ ロボットケーブル	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	---------------------------	------------------------------------	--------------------------------	--	---	---	---------------------------



水平

垂直

横立て

天吊り

CE

RoHS
10

(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
25	-	175	-
50	-	200	-
75	-	225	-
100	-	250	-
125	-	275	-
150	-	300	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
指定グリース塗布仕様	G1/G3/G4	3-657	-
原点確認センサー (左側) (注1)	HSL	3-657	-
原点確認センサー (右側) (注1)	HSR	3-657	-
モーター左折返し仕様 (注1、2)	ML	3-658	-
モーター右折返し仕様 (注1、2)	MR	3-658	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
スライダ部ローラー仕様	SR	3-659	-
背面取付けプレート	RP	3-659	-

(注1) MLの場合はHSRを、MRの場合はHSLをご選択ください。
 (注2) 型式項目のオプション欄に必ずどちらかの記号をご記入ください。

POINT
選定上の
注意

- (1) 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は1-269ページをご確認ください。
- (3) 簡易アプンで使用される場合も型式項目のエンコーダー種類欄は「I」になります。
- (4) 垂直、天吊り姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。
- (5) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向100mm以下です。張出し負荷長は1-16ページの図をご確認ください。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	P3	P5
標準タイプ	P(1m)	-	-
	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-
ロボットケーブル	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

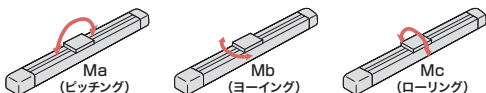
メインスペック

項目		内容			
リード	ボールねじリード(mm)	6	4	2	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg) (高出力有効)	3	5	8
		最大可搬質量(kg) (高出力無効)	3	5	8
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	420	280	140
		最低速度(mm/s)	8	5	3
		定格加減速度(G)	1	0.7	0.3
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg) (高出力有効)	1.5	2.5	3.5
		最大可搬質量(kg) (高出力無効)	1.5	2.5	3.5
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	420	280	140
		最低速度(mm/s)	8	5	3
		定格加減速度(G)	0.5	0.5	0.5
押付け	押付け時最大推力(N)	58	86	173	
	押付け時最高速度(mm/s)	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ			
	ブレーキ保持力(kgf)	1.5	2.5	3.5	
	最小ストローク(mm)	25	25	25	
ストローク	最大ストローク(mm)	300	300	300	
	ストロークピッチ(mm)	25	25	25	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ6mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 6.30N・m
	Mb: 8.90N・m
	Mc: 10.0N・m
動的許容モーメント (注3)	Ma: 3.82N・m
	Mb: 5.45N・m
	Mc: 6.10N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター
エンコーダー種類	インクリメンタル
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注3) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



速度・加速度別可搬質量表 ※高出力設定の詳細は1-25ページをご参照ください。

■高出力設定有効 搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。

リード6

姿勢	水平						垂直		
	加速度(G)								
速度(mm/s)	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5	
0	3	3	3	3	3	1.5	1.5	1.5	
50	3	3	3	3	3	1.5	1.5	1.5	
105	3	3	3	3	3	1.5	1.5	1.5	
155	3	3	3	3	3	1.5	1.5	1.5	
210	3	3	3	3	3	1.5	1.5	1.5	
260	3	3	3	3	3	1.5	1.5	1.5	
315	3	3	3	3	3	1.5	1.5	1.5	
365	3	3	3	3	3	1	1	1	
420	3	3	3	3	3	1	1	1	

リード4

姿勢	水平						垂直		
	加速度(G)								
速度(mm/s)	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5	
0	5	5	5	5	5	4.5	2.5	2.5	
35	5	5	5	5	5	4.5	2.5	2.5	
70	5	5	5	5	5	4.5	2.5	2.5	
105	5	5	5	5	5	4.5	2.5	2.5	
140	5	5	5	5	5	4.5	2.5	2.5	
175	5	5	5	5	5	4.5	2.5	2.5	
210	5	5	5	5	5	4.5	2.5	2	
245	5	5	5	5	5	4.5	2.5	2	
280	5	5	5	5	5	4.5	2	1.75	

リード2

姿勢	水平						垂直		
	加速度(G)								
速度(mm/s)	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5	
0	8	8	7	6	5	3.5	3.5	3.5	
15	8	8	7	6	5	3.5	3.5	3.5	
35	8	8	7	6	5	3.5	3.5	3.5	
50	8	8	7	6	5	3.5	3.5	3.5	
70	8	8	7	6	5	3.5	3.5	3.5	
85	8	8	7	6	5	3.5	3.5	3.5	
105	8	8	7	6	5	3.5	3.5	3.5	
120	7	7	6	6	5	3	3	2.5	
140	6	6	6	5	5	2.5	2.5	2	

■高出力設定無効 搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。

リード6

姿勢	水平						垂直		
	加速度(G)								
速度(mm/s)	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5	
0	3	3	3	3	3	1.5	1.5	1.5	
50	3	3	3	3	3	1.5	1.5	1.5	
105	3	3	3	3	3	1.5	1.5	1.5	
155	3	3	3	3	3	1.5	1.5	1.5	
210	3	3	3	3	3	1.25	1.25	1.25	
260	3	3	3	3	3	1	1	1	
315	3	3	3	3	3	1	1	1	
365	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	0.5	0.5	0.5	
420	2	2	2	2	2	0.5	0.5	0.5	

リード4

姿勢	水平						垂直		
	加速度(G)								
速度(mm/s)	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5	
0	5	5	5	5	5	4.5	2.5	2.5	
35	5	5	5	5	5	4.5	2.5	2.5	
70	5	5	5	5	5	4.5	2.5	2.5	
105	5	5	5	5	5	4.5	2.5	2.5	
140	4.5	4.5	4.5	4.5	4	2.25	2.25	2.25	
175	4.5	4.5	4.5	4.5	4	2	2	2	
210	4	4	4	4	3.5	2	2	1.5	
245	4	4	4	3.5	3	2	2	1.5	
280	3.5	3.5	3.5	3	2.5	1	1	0.75	

リード2

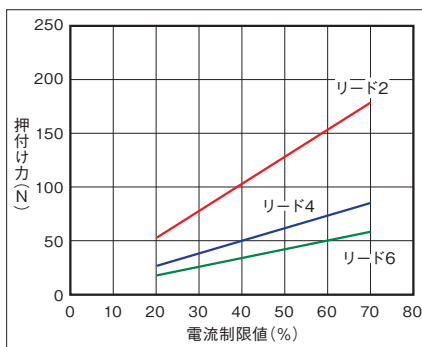
姿勢	水平						垂直		
	加速度(G)								
速度(mm/s)	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5	
0	8	8	7	6	5	3.5	3.5	3.5	
15	8	8	7	6	5	3.5	3.5	3.5	
35	8	8	7	6	5	3.5	3.5	3.5	
50	8	8	7	6	5	3.5	3.5	3.5	
70	7.5	7	6	5	4.5	3.25	3.25	3.25	
85	7.5	7	6	5	4.5	3	3	3	
105	7	6.5	6	5	4.5	2.5	2.5	2	
120	6.5	6	5	4.5	4	2	2	1.5	
140	5.5	5	4.5	4	3.5	1.5	1.5	1	

ストロークと最高速度

リード(mm)	接続コントローラー	25~300 (25mm毎)
6	高出力有効	420
	高出力無効	
4	高出力有効	280
	高出力無効	
2	高出力有効	140
	高出力無効	

(単位はmm/s)

押付け力と電流制限値の相関図



選定
注意事項
スライダタイプ
リニアサーボ
ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

(注) 25mmストロークは、ベース上面からの取付穴が6箇所あります。取付けに使用できるのは、両端の4箇所だけです。
(注) 原点復帰時はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

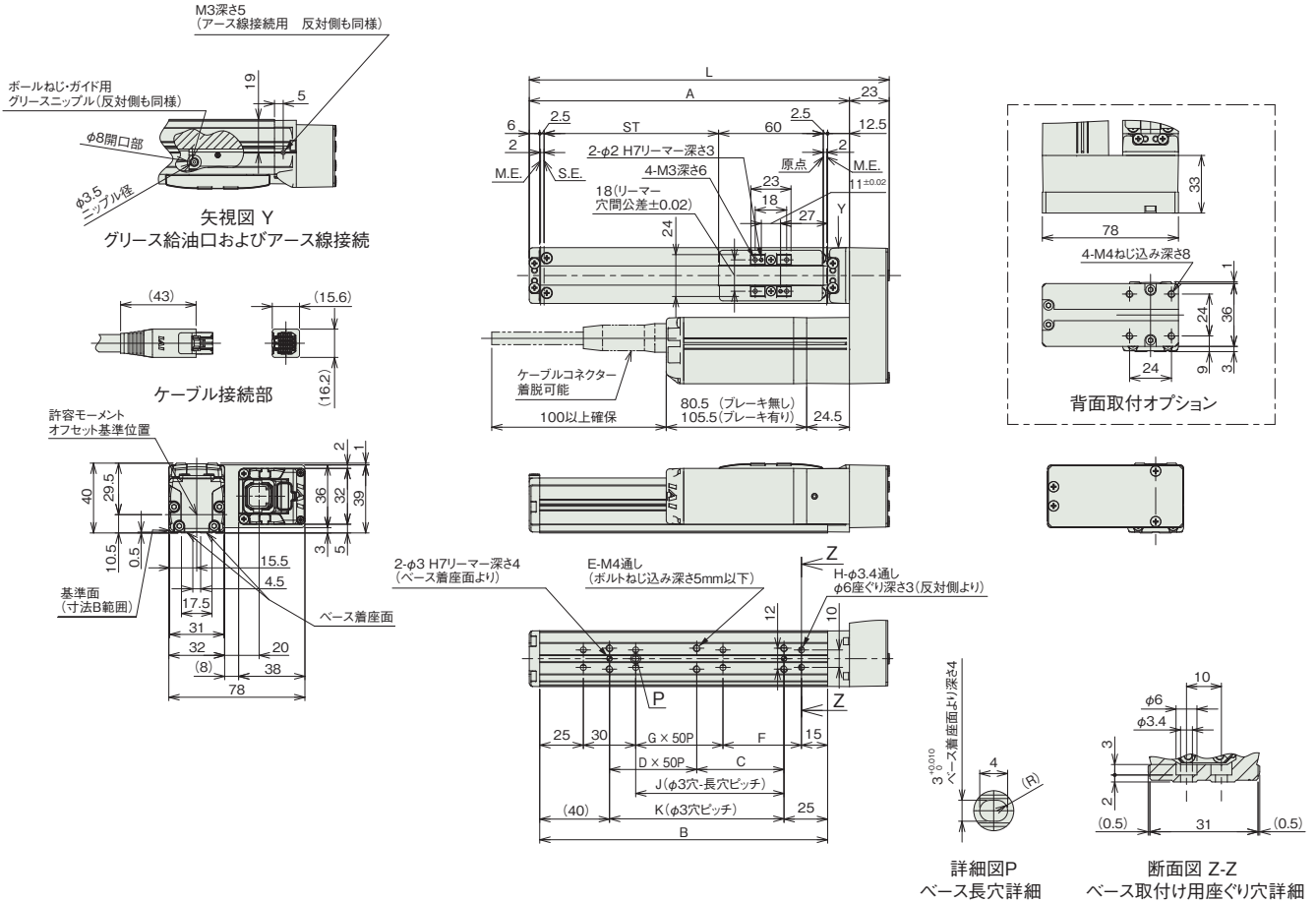
ISDB/
ISPDB

NSA

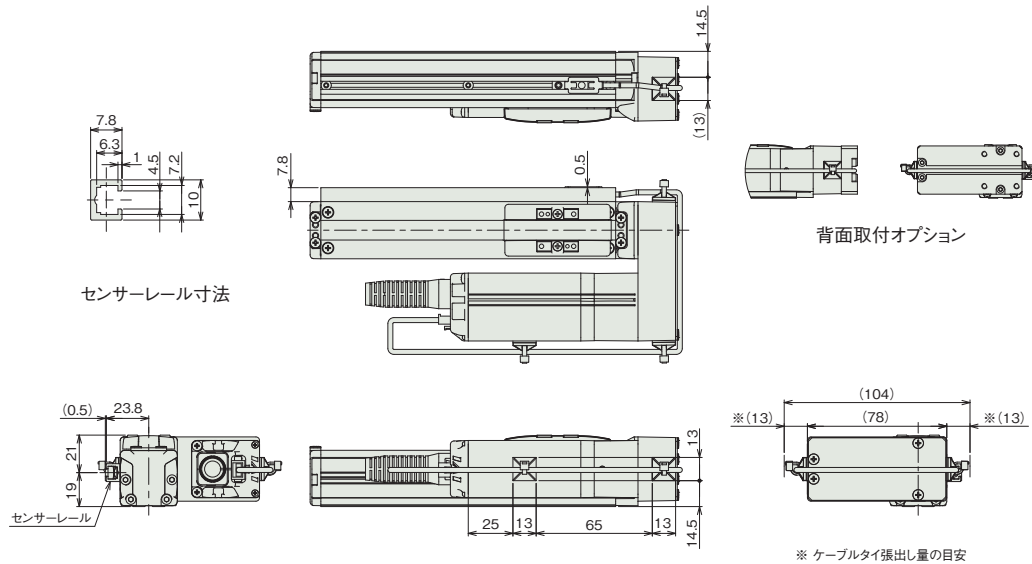
NS

IF

オプション



■センサー取付(オプション)



■ストローク別寸法

ストローク		25	50	75	100	125	150	175	200	225	250	275	300
L	標準	131.5	156.5	181.5	206.5	231.5	256.5	281.5	306.5	331.5	356.5	381.5	406.5
	背面取付オプション	141.5	166.5	191.5	216.5	241.5	266.5	291.5	316.5	341.5	366.5	391.5	416.5
	A	108.5	133.5	158.5	183.5	208.5	233.5	258.5	283.5	308.5	333.5	358.5	383.5
	B	90	115	140	165	190	215	240	265	290	315	340	365
	C	25	50	75	50	75	50	75	50	75	50	75	50
	D	0	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5
	E	4	4	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14
	F	(20)	45	70	45	70	45	70	45	70	45	70	45
	G	0	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5
	H	(6)	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16
	J	10	35	60	85	110	135	160	185	210	235	260	285
	K	25	50	75	100	125	150	175	200	225	250	275	300

■ストローク別質量

ストローク		25	50	75	100	125	150	175	200	225	250	275	300
質量 (kg)	ブレーキ無し	0.64	0.68	0.71	0.74	0.78	0.81	0.84	0.88	0.91	0.94	0.98	1.01
	ブレーキ有り	0.73	0.77	0.80	0.83	0.87	0.90	0.93	0.97	1.00	1.03	1.07	1.10

適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ		
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択								ECM							
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM							
MSEL-PC/PG		4	単相AC 100~230V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	●	●	-	-	30000	-	8-259	
PCON-CB/CGB		1		●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-153
PCON-CYB/PLB/POB		1		●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	-	8-179
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)		-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	-	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8		-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	-	-	36000	-	8-49

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

RCP3-SA4R

簡易防塵

モーター
折返し

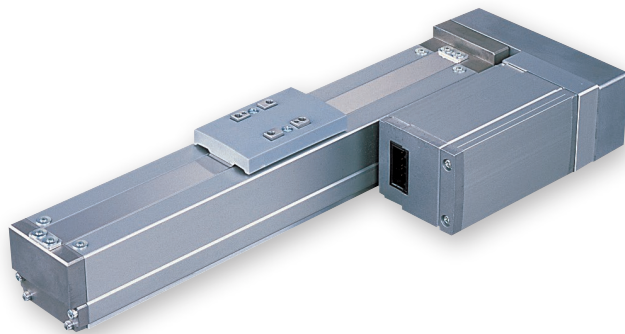
本体幅
40
mm

24v
パルス
モーター

■型式項目

RCP3 - SA4R - I - 35P

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類 I インクリメンタル	モーター種類 35P パルスモーター 35□サイズ	リード	ストローク	適応コントローラ	ケーブル長	オプション
				10 10mm 5 5mm 2.5 2.5mm	50 } 50mm } 500mm (50mmピッチ毎設定)	P3 PCON MSEL P5 RCON RSEL	N 無し P 1m S 3m M 5m X□ 長さ指定 R□ ロボットケーブル	下記オプション 価格表参照



水平

垂直

横立て

天吊り

(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	
	カバー有り (標準)	カバー無し (オプション)
50	-	-
100	-	-
150	-	-
200	-	-
250	-	-
300	-	-
350	-	-
400	-	-
450	-	-
500	-	-



- (1) 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は 1-269 ページをご確認ください。
- (3) 簡易アプソで使用される場合も型式項目のエンコーダ種類欄は「I」になります。
- (4) 垂直、天吊り姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- (5) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 120mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご確認ください。

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
ケーブル取出方向変更 (上側)	CJT	3-656	-
ケーブル取出方向変更 (外側)	CJO	3-656	-
ケーブル取出方向変更 (下側)	CJB	3-656	-
指定グリース塗布仕様	G1/G3/G4	3-657	-
モーター左折返し仕様 (注1)	ML	3-658	-
モーター右折返し仕様 (注1)	MR	3-658	-
カバー無し	NCO	3-658	-
原点逆仕様	NM	3-658	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどちらかの記号をご記入ください。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	P3	P5
標準タイプ	P(1m)	-	-
	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-
ロボットケーブル	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-

(注) P3はロボットケーブルです。

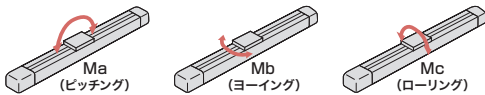
メインスペック

		項目	内容		
リード		ボールねじリード(mm)	10	5	2.5
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)	9	10	11
		最高速度(mm/s)	500	250	125
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	13	7	4
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.2
		最高加減速度(G)	0.7	0.7	0.7
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)	1.5	4	8
		最高速度(mm/s)	500	250	125
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	13	7	4
		定格加減速度(G)	0.2	0.2	0.2
		最高加減速度(G)	0.3	0.3	0.3
押付け		押付け時最大推力(N)	40	80	160
		押付け最高速度(mm/s)	20	20	20
ブレーキ		ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ		
		ブレーキ保持力(kgf)	1.5	4	8
ストローク		最小ストローク(mm)	50	50	50
		最大ストローク(mm)	500	500	500
		ストロークピッチ(mm)	50	50	50

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ8mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma : 6.80N・m
	Mb : 9.70N・m
	Mc : 13.3N・m
動的許容モーメント (注2)	Ma : 3.49N・m
	Mb : 4.98N・m
	Mc : 6.78N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター
エンコーダー種類	インクリメンタル
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注2) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



速度・加速度別可搬質量表

搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。

リード10

姿勢	水平				垂直		
	加速度(G)						
速度 (mm/s)	0.2	0.3	0.5	0.7	0.1	0.2	0.3
0	9	7.5	6.5	5.5	1.5	1.5	1.5
83	9	7.5	6.5	5.5	1.5	1.5	1.5
167	9	7.5	6.5	5.5	1.5	1.5	1.5
250	7	6	5	4	1.5	1.5	1.5
333	6	5	4	3	1.5	1.5	1.5
417	5	4	3	2	1.5	1.5	1.5
500	4	3	2	1	0.5	0.5	0.5

リード5

姿勢	水平				垂直		
	加速度(G)						
速度 (mm/s)	0.2	0.3	0.5	0.7	0.1	0.2	0.3
0	10	9	8	7	4	4	4
42	10	9	8	7	4	4	4
83	10	9	8	7	4	4	4
125	10	9	8	7	4	4	4
167	10	9	8	7	4	4	4
208	9	8	7	6	4	4	4
250	8	7	6	5	3	2.5	2

リード2.5

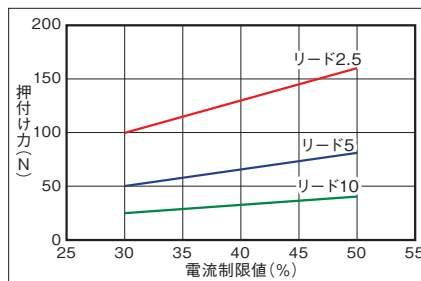
姿勢	水平				垂直		
	加速度(G)						
速度 (mm/s)	0.2	0.3	0.5	0.7	0.1	0.2	0.3
0	11	10	9	8	8	8	8
21	11	10	9	8	8	8	8
42	11	10	9	8	8	8	8
63	11	10	9	8	8	8	8
83	9	8	7	6	8	8	8
104	9	8	7	6	8	6	6
125	9	8	7	6	5	4	4

ストロークと最高速度

リード	ストローク	50~500 (50mm毎)
10		500
5		250
2.5		125

(単位はmm/s)

押付け力と電流制限値の相関図



選定

注意事項

スライダタイプ

リニアサーボ

ケーブル型式一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

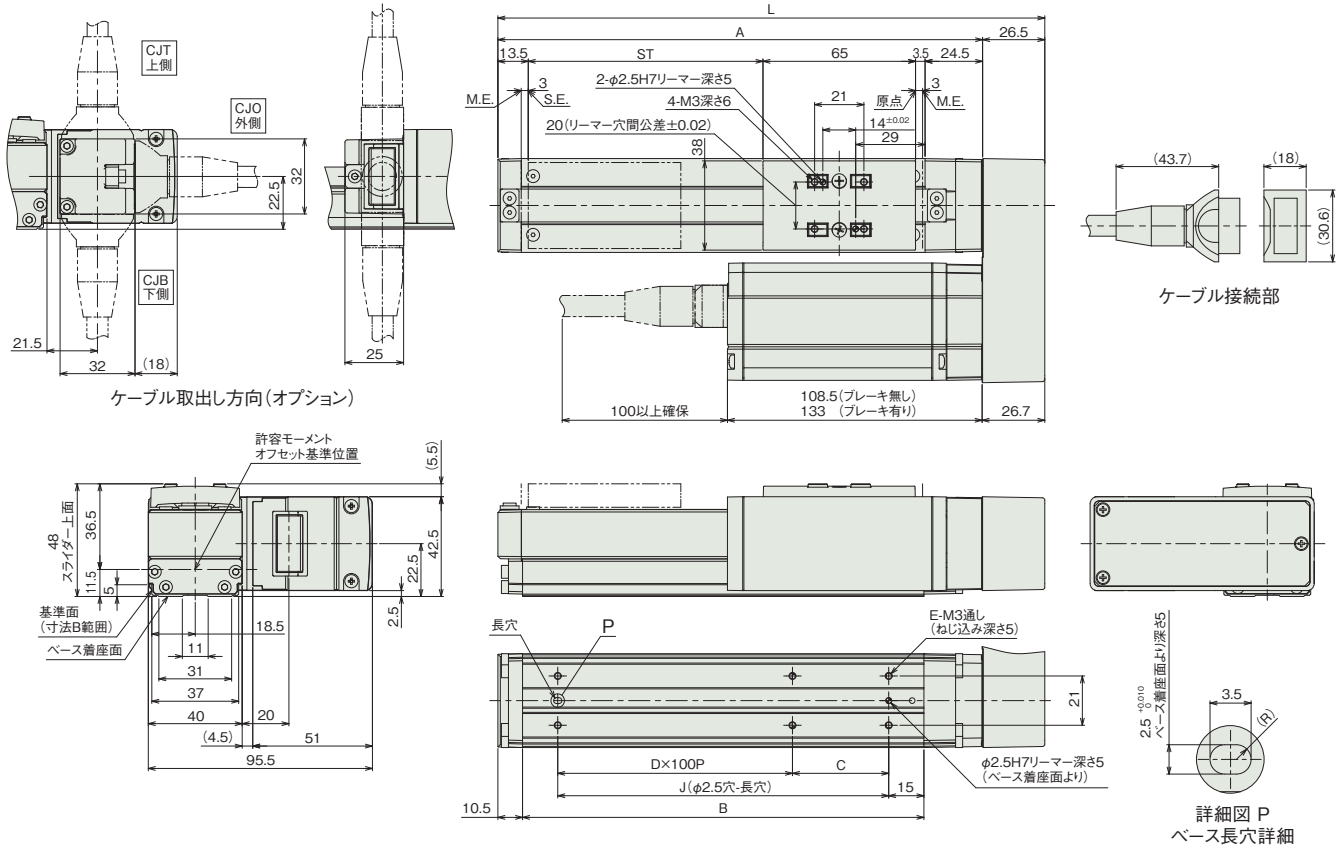
IF

オプション

■カバー有り

(注) 接続コネクタにモーター・エンコーダケーブル(一体型)を接続します。ケーブルの詳細は1-109ページをご参照ください。
(注) 原点復帰後はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPb

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

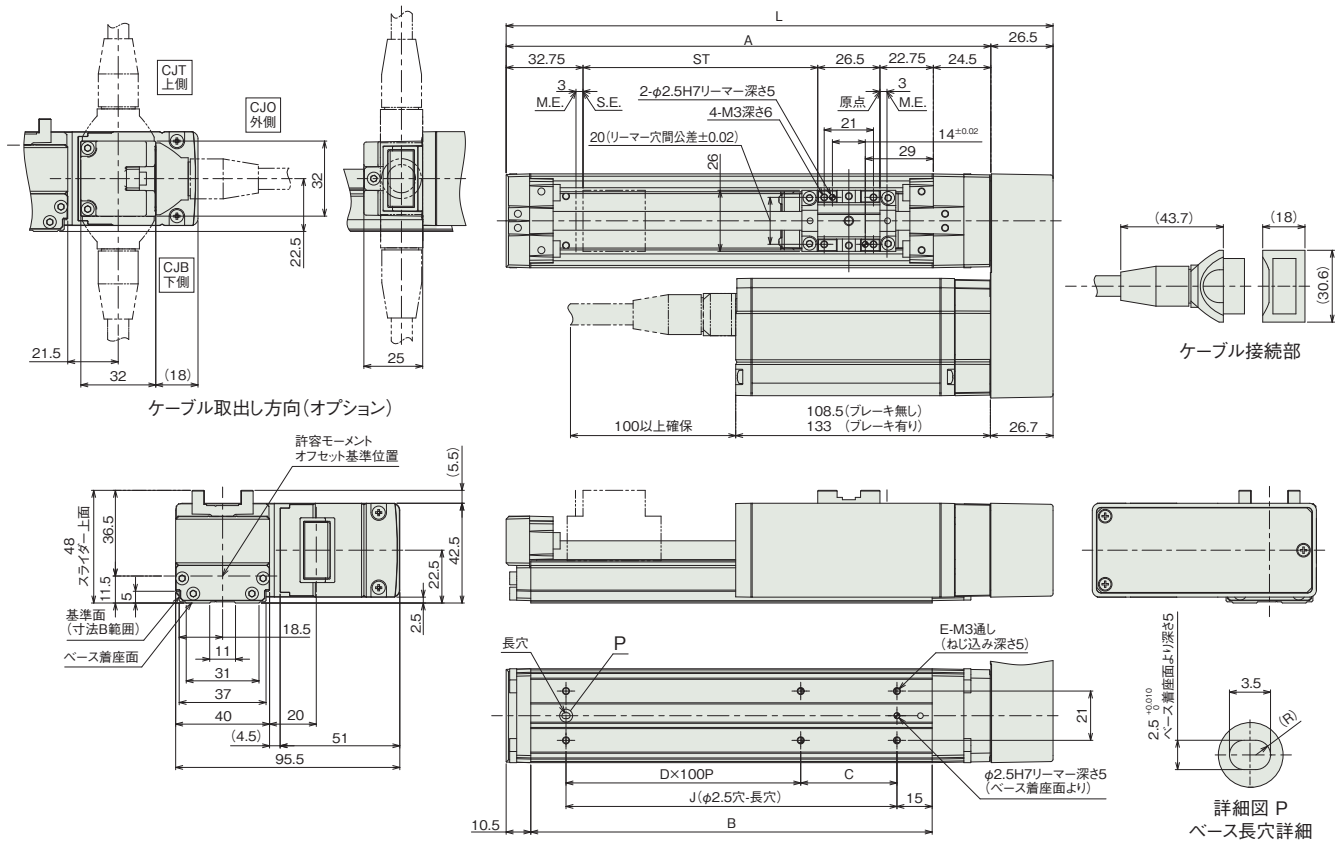
IF

オプション

■カバー無し

(注) 接続コネクタにモーター・エンコーダケーブル(一体型)を接続します。ケーブルの詳細は1-109ページをご参照ください。
(注) 原点復帰後はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
L	183	233	283	333	383	433	483	533	583	633
A	156.5	206.5	256.5	306.5	356.5	406.5	456.5	506.5	556.5	606.5
B	121	171	221	271	321	371	421	471	521	571
C	91	41	91	41	91	41	91	41	91	41
D	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5
E	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14
J	91	141	191	241	291	341	391	441	491	541

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
質量 (kg)										
カバー有り(ブレーキ無し)	1.1	1.2	1.3	1.4	1.5	1.6	1.7	1.8	1.9	2
カバー有り(ブレーキ有り)	1.4	1.5	1.6	1.7	1.8	1.9	2	2.1	2.2	2.3
カバー無し(ブレーキ無し)	1.1	1.1	1.2	1.3	1.4	1.4	1.5	1.6	1.7	1.7
カバー無し(ブレーキ有り)	1.4	1.4	1.5	1.6	1.7	1.7	1.8	1.9	2	2

適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ		
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク														
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM						
MSEL-PC/PG		4	単相AC 100~230V DC24V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	●	●	-	30000	-	8-259	
PCON-CB/CGB		1		●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-153
PCON-CYB/PLB/POB		1		●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	-	8-179	
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)		-	-	-	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47	
RSEL		8		-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	36000	-	8-49	

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

RCP3-SA5R

簡易防塵

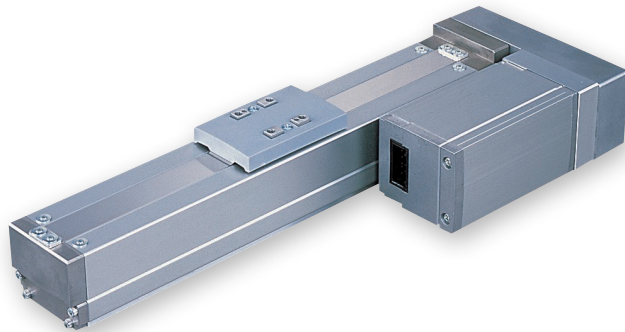
モーター折返し

本体幅
50mm

24V
パルス
モーター

■ 型式項目

RCP3 - SA5R - I - 42P								
シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 II インクリメンタル	モーター種類 42P パルスモーター 42□サイズ	リード 12 12mm 6 6mm 3 3mm	ストローク 50 ~ 800 50mm ~ 800mm (50mmピッチ毎設定)	適応コントローラー P3 PCON MSEL P5 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し P 1m S 3m M 5m X□ 長さ指定 R□ ロボットケーブル	オプション 下記オプション 価格表参照



水平

垂直

横立て

天吊り

(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	
	カバー有り (標準)	カバー無し (オプション)
50	-	-
100	-	-
150	-	-
200	-	-
250	-	-
300	-	-
350	-	-
400	-	-
450	-	-
500	-	-
550	-	-
600	-	-
650	-	-
700	-	-
750	-	-
800	-	-



- (1) 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は 1-269 ページをご確認ください。
- (3) 簡易アプソで使用する場合も型式項目のエンコーダー種類欄は「II」になります。
- (4) 垂直、天吊り姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご確認ください。
- (5) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 130mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご確認ください。

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
ケーブル取出方向変更 (上側)	CJT	3-656	-
ケーブル取出方向変更 (外側)	CJO	3-656	-
ケーブル取出方向変更 (下側)	CJB	3-656	-
指定グリース塗布仕様	G1/G3/G4	3-657	-
モーター左折返し仕様 (注1)	ML	3-658	-
モーター右折返し仕様 (注1)	MR	3-658	-
カバー無し	NCO	3-658	-
原点逆仕様	NM	3-658	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどちらかの記号をご記入ください。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	P3	P5
標準タイプ	P (1m)	-	-
	S (3m)	-	-
	M (5m)	-	-
長さ指定	X06 (6m) ~ X10 (10m)	-	-
	X11 (11m) ~ X15 (15m)	-	-
	X16 (16m) ~ X20 (20m)	-	-
	R01 (1m) ~ R03 (3m)	-	-
ロボットケーブル	R04 (4m) ~ R05 (5m)	-	-
	R06 (6m) ~ R10 (10m)	-	-
	R11 (11m) ~ R15 (15m)	-	-
	R16 (16m) ~ R20 (20m)	-	-

(注) P3はロボットケーブルです。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

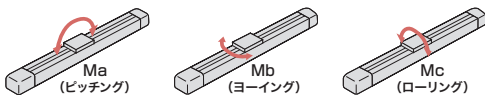
メインスペック

項目		内容			
リード	ボールねじリード(mm)	12	6	3	
	可搬質量	最大可搬質量(kg)	8	12	19
		最高速度(mm/s)	600	300	150
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	15	8	4
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.2
最高加減速度(G)		0.7	0.7	0.7	
垂直	可搬質量	2	5	10	
	最高速度(mm/s)	600	300	150	
	最低速度(mm/s)	15	8	4	
	定格加減速度(G)	0.2	0.2	0.2	
	最高加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	
押付け	押付け時最大推力(N)	58	115	230	
	押付け最高速度(mm/s)	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ			
ストローク	ブレーキ保持力(kgf)	2	5	10	
	最小ストローク(mm)	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	800	800	800	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ10mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma：10.2N・m
	Mb：14.6N・m
	Mc：22.4N・m
動的許容モーメント(注2)	Ma：5.29N・m
	Mb：7.56N・m
	Mc：11.6N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター
エンコーダ種類	インクリメンタル
エンコーダパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注2) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



速度・加速度別可搬質量表

搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。

リード12

姿勢	水平						垂直		
	加速度(G)								
速度(mm/s)	0.2	0.3	0.5	0.7	0.1	0.2	0.3		
0	8	6	4	3	2	2	2		
100	8	6	4	3	2	2	2		
200	8	6	4	3	2	2	2		
300	6	6	4	3	2	2	2		
400	5	4	3	2.5	2	2	2		
500	4	3	2	1.5	1	1	1		
600	3	2	1	0.5	0.5	0.5	0.5		

リード6

姿勢	水平						垂直		
	加速度(G)								
速度(mm/s)	0.2	0.3	0.5	0.7	0.1	0.2	0.3		
0	12	10	8	6	5	5	5		
50	12	10	8	6	5	5	5		
100	12	10	8	6	5	5	5		
150	12	10	8	6	5	5	5		
200	12	10	8	6	5	4.5	3.5		
250	10	8.5	6	4.5	3.5	3	2		
300	7	6	3	1	2	1.5	0.5		

リード3

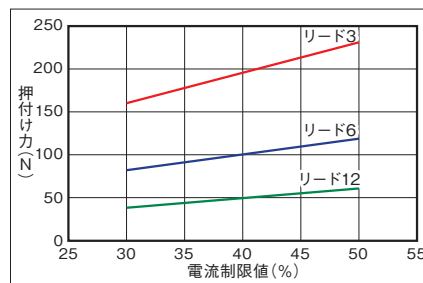
姿勢	水平						垂直		
	加速度(G)								
速度(mm/s)	0.2	0.3	0.5	0.7	0.1	0.2	0.3		
0	19	14	9	7	10	10	10		
25	19	14	9	7	10	10	10		
50	19	14	9	7	10	10	10		
75	19	14	9	7	10	10	10		
100	19	14	9	7	10	9	8		
125	16	11	7	5	7	6	5		
150	12	8	5	3	4	3	2		

ストロークと最高速度

ストローク	50~550 (50mm毎)	600 (mm)	650 (mm)	700 (mm)	750 (mm)	800 (mm)
リード12	600	570	490	425	370	330
リード6	300	285	245	210	185	165
リード3	150	140	120	105	90	80

(単位はmm/s)

押付け力と電流制限値の相関図



選定

注意事項

スライダタイプ

リニアサーボ

ケーブル型式一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

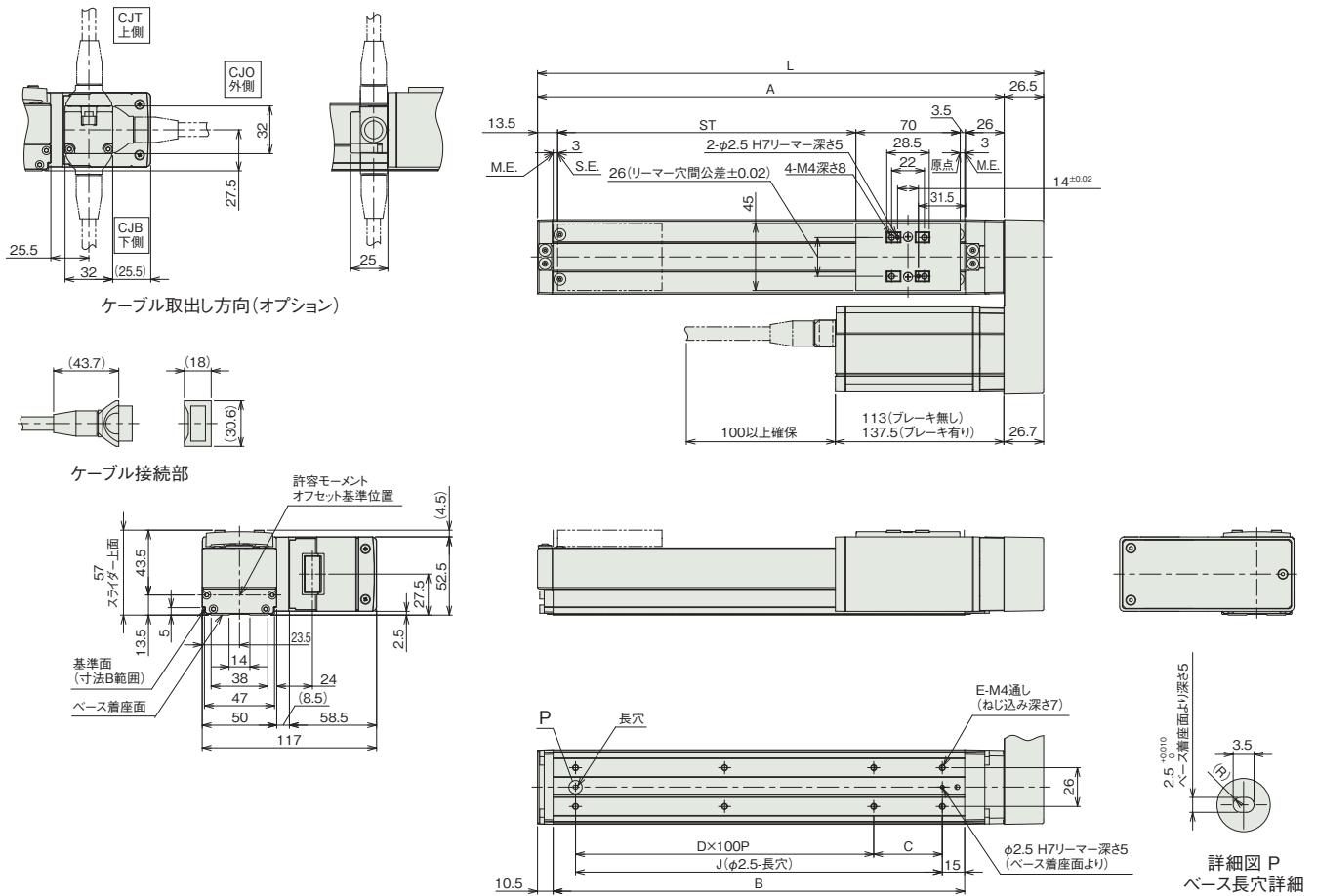
IF

オプション

■カバー有り

(注) 接続コネクタにモーター・エンコーダケーブル(一体型)を接続します。ケーブルの詳細は1-109ページをご参照ください。
(注) 原点復帰後はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

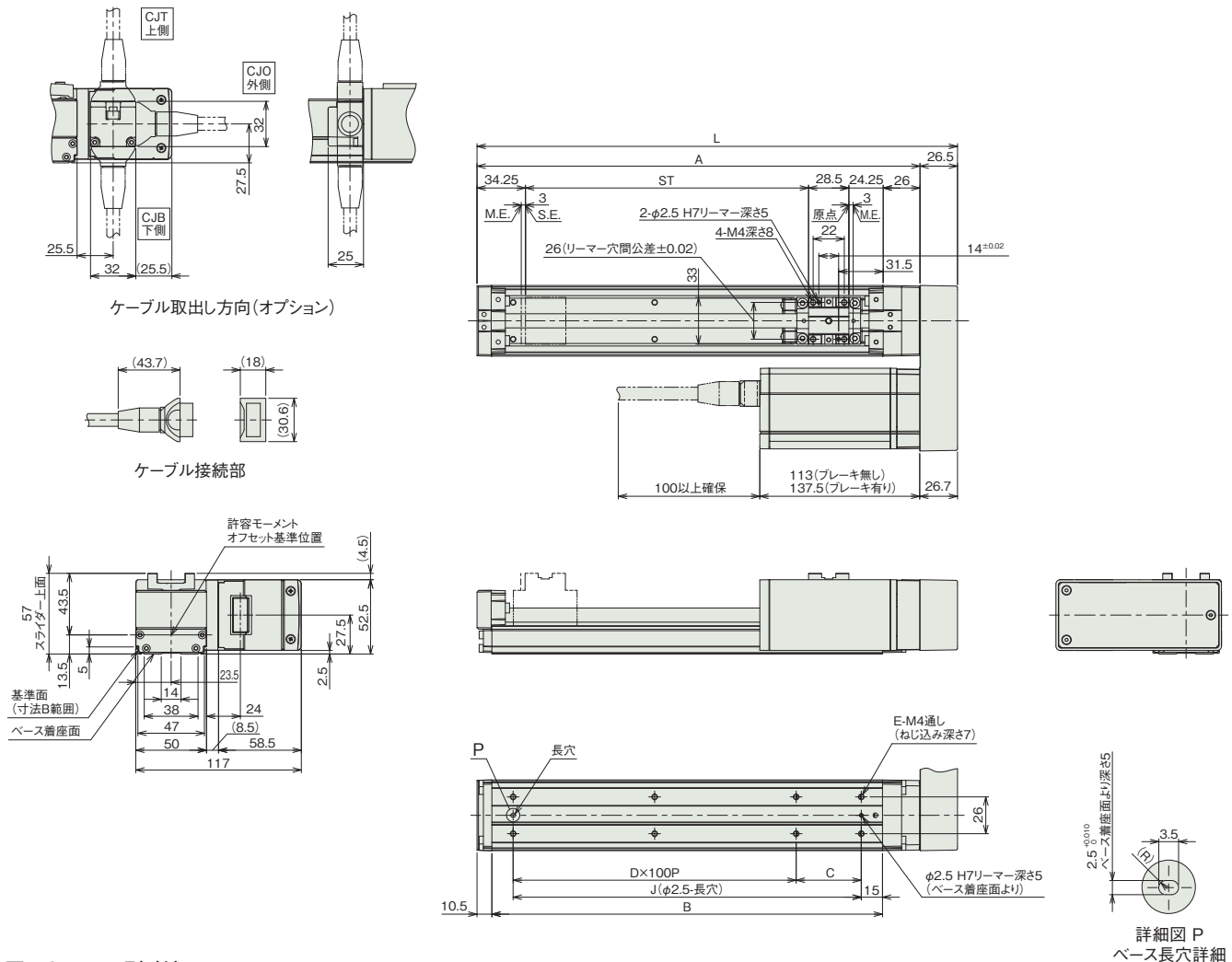
IF

オプション

■カバー無し

(注) 接続コネクタにモーター・エンコーダケーブル(一体型)を接続します。ケーブルの詳細は1-109ページをご参照ください。
(注) 原点復帰後はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
L	189.5	239.5	289.5	339.5	389.5	439.5	489.5	539.5	589.5	639.5	689.5	739.5	789.5	839.5	889.5	939.5
A	163	213	263	313	363	413	463	513	563	613	663	713	763	813	863	913
B	126	176	226	276	326	376	426	476	526	576	626	676	726	776	826	876
C	96	46	96	46	96	46	96	46	96	46	96	46	96	46	96	46
D	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8
E	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20
J	96	146	196	246	296	346	396	446	496	546	596	646	696	746	796	846

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	
質量 (kg)	カバー有り(プレーキ無し)	1.7	1.8	1.9	2.1	2.2	2.3	2.5	2.6	2.8	2.9	3	3.2	3.3	3.4	3.6	3.7
	カバー有り(プレーキ有り)	2	2.1	2.2	2.4	2.5	2.6	2.8	2.9	3.1	3.2	3.3	3.5	3.6	3.7	3.9	4
	カバー無し(プレーキ無し)	1.6	1.7	1.8	1.9	2	2.1	2.3	2.4	2.5	2.6	2.7	2.8	2.9	3.1	3.2	3.3
	カバー無し(プレーキ有り)	1.9	2	2.1	2.2	2.3	2.4	2.6	2.7	2.8	2.9	3	3.1	3.2	3.4	3.5	3.6

適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク												
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM				
MSEL-PC/PG		4	単相AC 100~230V DC24V	-	-	●	●	●	-	●	-	●	●	●	-	-	30000	-	8-259
PCON-CB/CGB		1		●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	-	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-153
PCON-CYB/PLB/POB		1		●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	-	8-179
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)		-	-	-	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8		-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	-	-	36000	-	8-49

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

RCP4-SA5R

簡易防塵

モーター折返し

本体幅
50mm

24V
パルス
モーター

■ 型式項目

RCP4 - SA5R - I - 42P

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類 I インクリメンタル	モーター種類 42P パルスモーター 42□サイズ	リード 20 20mm 12 12mm 6 6mm 3 3mm	ストローク 50 50mm 800 800mm (50mm毎)	適応コントローラ P3 PCON MSEL P5 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し P 1m S 3m M 5m X□ 長さ指定 R□ ロボットケーブル	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	-------------------------	-----------------------------------	---	--	--	---	---------------------------



水平

垂直

横立て

天吊り

(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
50	-	450	-
100	-	500	-
150	-	550	-
200	-	600	-
250	-	650	-
300	-	700	-
350	-	750	-
400	-	800	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
ケーブル取出方向変更 (上側)	CJT	3-656	-
ケーブル取出方向変更 (外側)	CJO	3-656	-
ケーブル取出方向変更 (下側)	CJB	3-656	-
指定グリース塗布仕様	G1/G3/G4	3-657	-
モーター左折返し仕様 (注1)	ML	3-658	-
モーター右折返し仕様 (注1)	MR	3-658	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
スライダ部ローラー仕様	SR	3-659	-
ダブルスライダ仕様	W	3-662	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどちらかの記号をご記入ください。

POINT

選定上の注意

- (1) 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は 1-269 ページをご確認ください。
- (3) 簡易アプソで使用される場合も型式項目のエンコーダ種類欄は「I」になります。
- (4) 垂直、天吊り姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご確認ください。
- (5) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 150mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご確認ください。
- (6) RCON/RSEL 接続時は、変換ユニットもしくは変換ケーブルが必要になります。詳細は 8-121 ページをご確認ください。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	P3		P5	
		標準	指定	標準	指定
標準タイプ	P(1m)	-	-	-	-
	S(3m)	-	-	-	-
	M(5m)	-	-	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-	-	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-	-	-
ロボットケーブル	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-	-	-

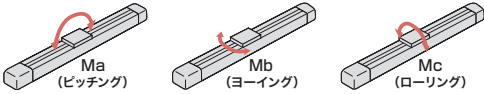
メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	20	12	6	3	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg) (高出力有効)	6.5	9	18	20
		最大可搬質量(kg) (高出力無効)	5	8	13	16
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	1440	900	450	225
		最低速度(mm/s)	25	15	8	4
		定格加減速度(G)	0.3	0.7	0.3	0.3
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg) (高出力有効)	1	2.5	6	12
		最大可搬質量(kg) (高出力無効)	0.5	2	5	10
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	1120	800	450	225
		最低速度(mm/s)	25	15	8	4
		定格加減速度(G)	0.5	0.5	0.5	0.5
押付け	押付け時最大推力(N)	56	93	185	370	
	押付け時最高速度(mm/s)	20	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力(kgf)	1	2.5	6	12	
ストローク	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	800	800	800	800	
ストロークピッチ(mm)		50	50	50	50	

項目	内容	
駆動方式	ボールねじ φ10mm 転造C10	
繰返し位置決め精度	リード20:±0.03mm リード12/6/3:±0.02mm	
ロストモーション	0.1mm以下	
ベース	材質:アルミ、白色アルマイト処理	
リニアガイド	直動無限循環型	
	Ma: 18.6N・m	
	Mb: 26.6N・m	
静的許容モーメント	Mc: 47.5N・m	
	Ma: 5.81N・m	
	Mb: 8.30N・m	
動的許容モーメント(注2)	Mc: 14.8N・m	
	使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
	保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²	
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令	
モーター種類	パルスモーター	
エンコーダ種類	インクリメンタル	
エンコーダパルス数	800 pulse/rev	
納期	ホームページ[納期照会]に記載	

(注2) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



速度・加速度別可搬質量表 ※高出力設定の詳細は1-25ページをご参照ください。

■高出力設定有効 搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード	姿勢	水平							垂直												
速度	加速度	速度							速度												
(mm/s)	(G)	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5	0.7	1
0	6.5	6.5	5	5	4	1	1	1	1	1	1	0	9	9	9	8	2.5	2.5	2.5		
160	6.5	6.5	5	5	4	1	1	1	1	1	0	9	9	9	8	2.5	2.5	2.5			
320	6.5	6.5	5	5	4	1	1	1	1	1	0	9	9	9	8	2.5	2.5	2.5			
480	6.5	6.5	5	5	4	1	1	1	1	1	0	9	9	9	8	2.5	2.5	2.5			
640	6.5	6.5	5	5	4	1	1	1	1	1	0	9	9	9	8	2.5	2.5	2.5			
800	6.5	6.5	5	4	3	1	1	1	1	1	0	9	9	9	8	6.5	2.5	2.5	2.5	2.5	
960	6.5	5	3	2	1	1	1	1			0	9	9	9	6	4	2.5	2.5	2.5	2.5	
1120	6	3	2	1.5		0.5	0.5				0	9	9	8	4	2.5	2.5	2	1.5		
1280	1	1	1								0	7	5	2	1	1	0.5				
1440	1	0.5									0	5	3	1	1						

■高出力設定無効 搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード	姿勢	水平					垂直							
速度	加速度	速度					速度							
(mm/s)	(G)	0.2	0.3	0.5	0.7	0.1	0.2	0.3	0.5	0.7	0.1	0.2	0.3	
0	5	4	3	3	0.5	0.5	0	8	6	5.5	5	2	2	2
160	5	4	3	3	0.5	0.5	0	8	6	5.5	5	2	2	2
320	5	4	3	3	0.5	0.5	0	8	6	5.5	5	2	2	2
480	4.5	4	3	3	0.5	0.5	0	8	6	5.5	5	2	2	2
640	4	3.5	2	2	0.5	0.5	0	8	6	4	3.5	2	2	1.5
800	3	2.5	1	1	0.5	0.5	0	7	5	2	1.5	1.5	1.5	1
960	2	2	1	0.5			0	5	4	2	1.5	1	0.5	0.5

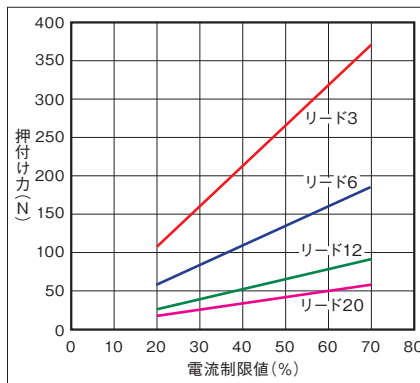
ストロークと最高速度

リード (mm)	ストローク コントローラ	50~450 (50mm毎)	500 (mm)	550 (mm)	600 (mm)	650 (mm)	700 (mm)	750 (mm)	800 (mm)
20	高出力有効	1440 <1120>	1225 <1120>	1045	900	785	690	610	
	高出力無効	960 <800>	900 <800>	785	690	610			
12	高出力有効	900 <800>	795	665	570	490	425	375	330
	高出力無効	600	600	570	490	425	375	330	
6	高出力有効	450	395	335	285	245	215	185	165
	高出力無効	300	300	285	245	215	185	165	
3	高出力有効	225	195	165	140	120	105	90	80
	高出力無効	150	150	140	120	105	90	80	

(注) < >内は垂直使用の場合です。

(単位はmm/s)

押付け力と電流制限値の相関図



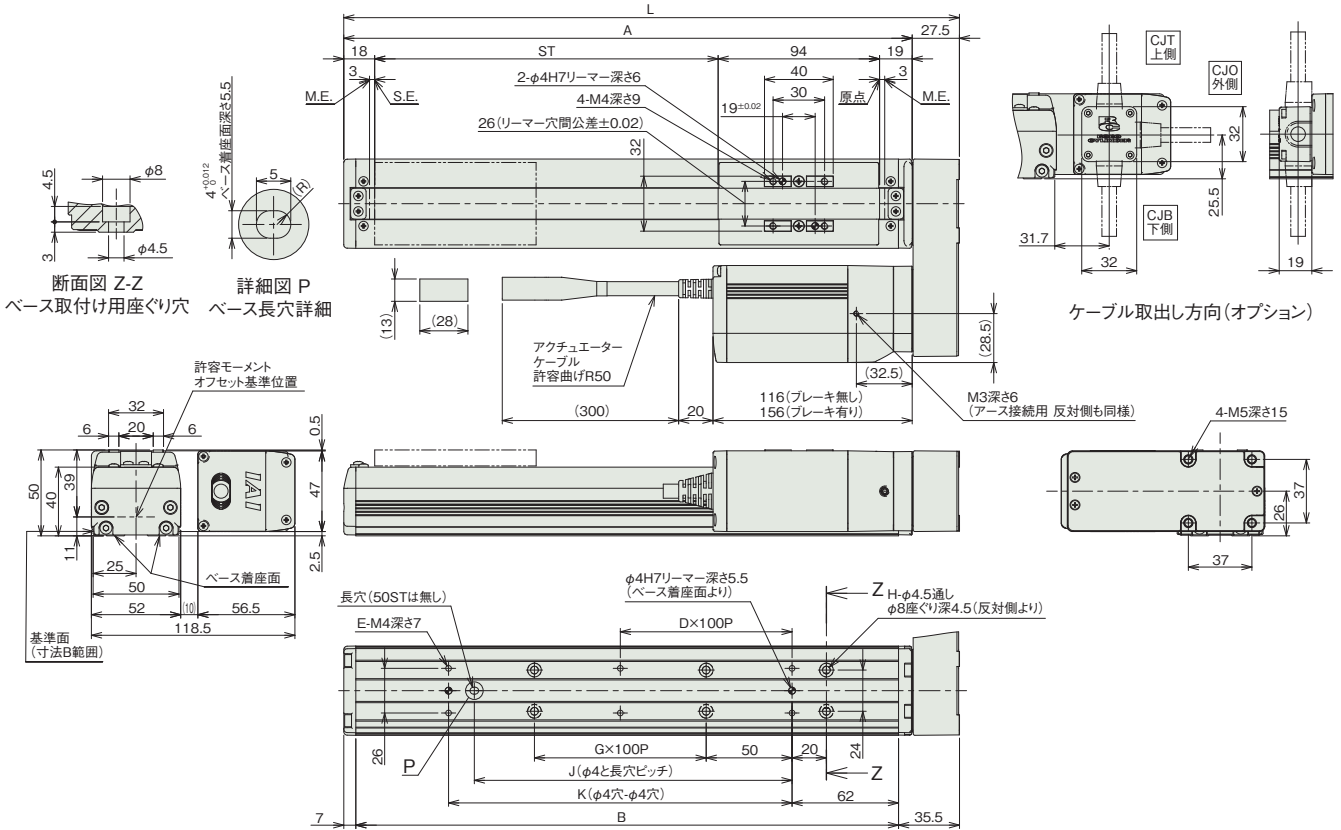
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



- (注) ケーブルジョイントコネクタにモーター・エンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は1-109ページをご参照ください。
- (注) 原点復帰時はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。
- (注) 50ストロークは長穴がありませんのでリマー穴(φ4)をご使用ください。
- (注) スライダ取付物がモーターユニット上面に張り出す場合は、モーターユニットとの干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
L	208.5	258.5	308.5	358.5	408.5	458.5	508.5	558.5	608.5	658.5	708.5	758.5	808.5	858.5	908.5	958.5
A	181	231	281	331	381	431	481	531	581	631	681	731	781	831	881	931
B	166	216	266	316	366	416	466	516	566	616	666	716	766	816	866	916
D	0	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7
E	4	4	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18
G	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7
H	4	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18
J	0	85	85	185	185	285	285	385	385	485	485	585	585	685	685	785
K	73	100	100	200	200	300	300	400	400	500	500	600	600	700	700	800

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	
質量 (kg)	ブレーキ無し	1.7	1.9	2.0	2.2	2.3	2.5	2.6	2.8	2.9	3.0	3.2	3.3	3.5	3.6	3.8	3.9
	ブレーキ有り	2.0	2.1	2.3	2.4	2.5	2.7	2.8	3.0	3.1	3.3	3.4	3.6	3.7	3.9	4.0	4.1

適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク								※選択				
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM				
MSEL-PC/PG		4	単相AC 100~230V	-	-	●	●	●	-	●	-	●	●	●	-	-	30000	-	8-259
PCON-CB/CGB		1		●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	-	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-153
PCON-CYB/PLB/POB		1		●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	-	8-179
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)		-	-	-	●	●	●	●	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジショナーなし)	-	8-47
RSEL		8		-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	-	-	36000	-	8-49

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

確定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

RCP3-SA6R

簡易防塵

モーター
折返し

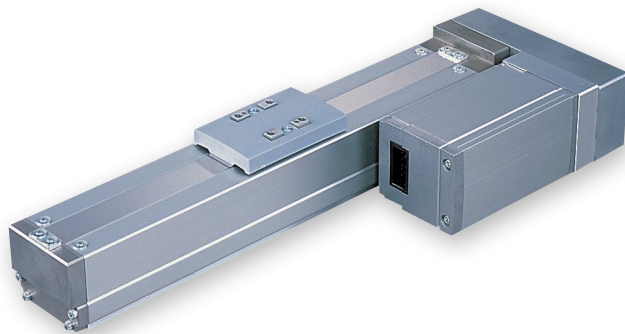
本体幅
60mm

24V
パルス
モーター

■ 型式項目

RCP3 - SA6R - I - 42P

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類 II インクリメンタル	モーター種類 42P パルスモーター 42□サイズ	リード 12 12mm 6 6mm 3 3mm	ストローク 50 800 50mm 800mm (50mmピッチ毎設定)	適応コントローラ P3 PCON P5 RCON	ケーブル長 N 無し P 1m S 3m M 5m X□ 長さ指定 R□ ロボットケーブル	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	------------------------	---------------------------------	----------------------------------	---	--------------------------------	---	---------------------------



水平

垂直

横立

天吊り

(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	
	カバー有り (標準)	カバー無し (オプション)
50	-	-
100	-	-
150	-	-
200	-	-
250	-	-
300	-	-
350	-	-
400	-	-
450	-	-
500	-	-
550	-	-
600	-	-
650	-	-
700	-	-
750	-	-
800	-	-



- (1) 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は 1-269 ページをご確認ください。
- (3) 簡易アプンで使用される場合も型式項目のエンコーダ種類欄は「II」になります。
- (4) 垂直、天吊り姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご確認ください。
- (5) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 150mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご確認ください。

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
ケーブル取出方向変更 (上側)	CJT	3-656	-
ケーブル取出方向変更 (外側)	CJO	3-656	-
ケーブル取出方向変更 (下側)	CJB	3-656	-
指定グリース塗布仕様	G1/G3/G4	3-657	-
モーター左折返し仕様 (注1)	ML	3-658	-
モーター右折返し仕様 (注1)	MR	3-658	-
カバー無し	NCO	3-658	-
原点逆仕様	NM	3-658	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどちらかの記号をご記入ください。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	P3	P5
標準タイプ	P(1m)	-	-
	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-
ロボットケーブル	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-

(注) P3はロボットケーブルです。

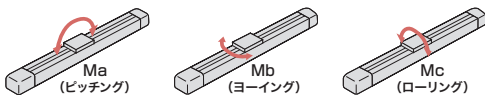
メインスペック

項目		内容			
リード	ボールねじリード (mm)	12	6	3	
	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	8	12	19
		最高速度 (mm/s)	600	300	150
	速度/加減速度	最低速度 (mm/s)	15	8	4
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.2
最高加減速度 (G)		0.7	0.7	0.7	
垂直	可搬質量	2	5	10	
	最高速度 (mm/s)	600	300	150	
	最低速度 (mm/s)	15	8	4	
	定格加減速度 (G)	0.2	0.2	0.2	
	最高加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	
押付け	押付け時最大推力 (N)	58	115	230	
	押付け最高速度 (mm/s)	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ			
ストローク	ブレーキ保持力 (kgf)	2	5	10	
	最小ストローク (mm)	50	50	50	
	最大ストローク (mm)	800	800	800	
	ストロークピッチ (mm)	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ10mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma：17.6N・m
	Mb：25.2N・m
	Mc：44.5N・m
動的許容モーメント (注2)	Ma：5.96N・m
	Mb：8.54N・m
	Mc：15.1N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター
エンコーダ種類	インクリメンタル
エンコーダパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注2) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



速度・加速度別可搬質量表

搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。

リード12

姿勢	水平						垂直		
	加速度 (G)								
速度 (mm/s)	0.2	0.3	0.5	0.7	0.1	0.2	0.3		
0	8	6	4	3	2	2	2		
100	8	6	4	3	2	2	2		
200	8	6	4	3	2	2	2		
300	6	6	4	3	2	2	2		
400	5	4	3	2.5	2	2	2		
500	4	3	2	1.5	1	1	1		
600	3	2	1	0.5	0.5	0.5	0.5		

リード6

姿勢	水平						垂直		
	加速度 (G)								
速度 (mm/s)	0.2	0.3	0.5	0.7	0.1	0.2	0.3		
0	12	10	8	6	5	5	5		
50	12	10	8	6	5	5	5		
100	12	10	8	6	5	5	5		
150	12	10	8	6	5	5	5		
200	12	10	8	6	5	4.5	3.5		
250	10	8.5	6	4.5	3.5	3	2		
300	7	6	3	1	2	1.5	0.5		

リード3

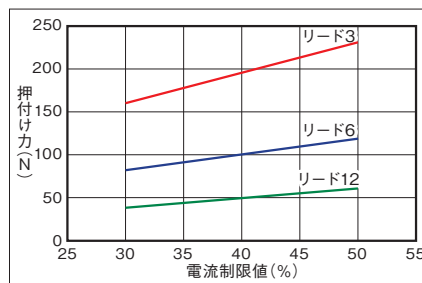
姿勢	水平						垂直		
	加速度 (G)								
速度 (mm/s)	0.2	0.3	0.5	0.7	0.1	0.2	0.3		
0	19	14	9	7	10	10	10		
25	19	14	9	7	10	10	10		
50	19	14	9	7	10	10	10		
75	19	14	9	7	10	10	10		
100	19	14	9	7	10	9	8		
125	16	11	7	5	7	6	5		
150	12	8	5	3	4	3	2		

ストロークと最高速度

ストローク	50~550 (50mm毎)	600 (mm)	650 (mm)	700 (mm)	750 (mm)	800 (mm)
リード12	600	570	490	425	370	330
リード6	300	285	245	210	185	165
リード3	150	140	120	105	90	80

(単位はmm/s)

押付け力と電流制限値の相関図



選定

注意事項

スライダタイプ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

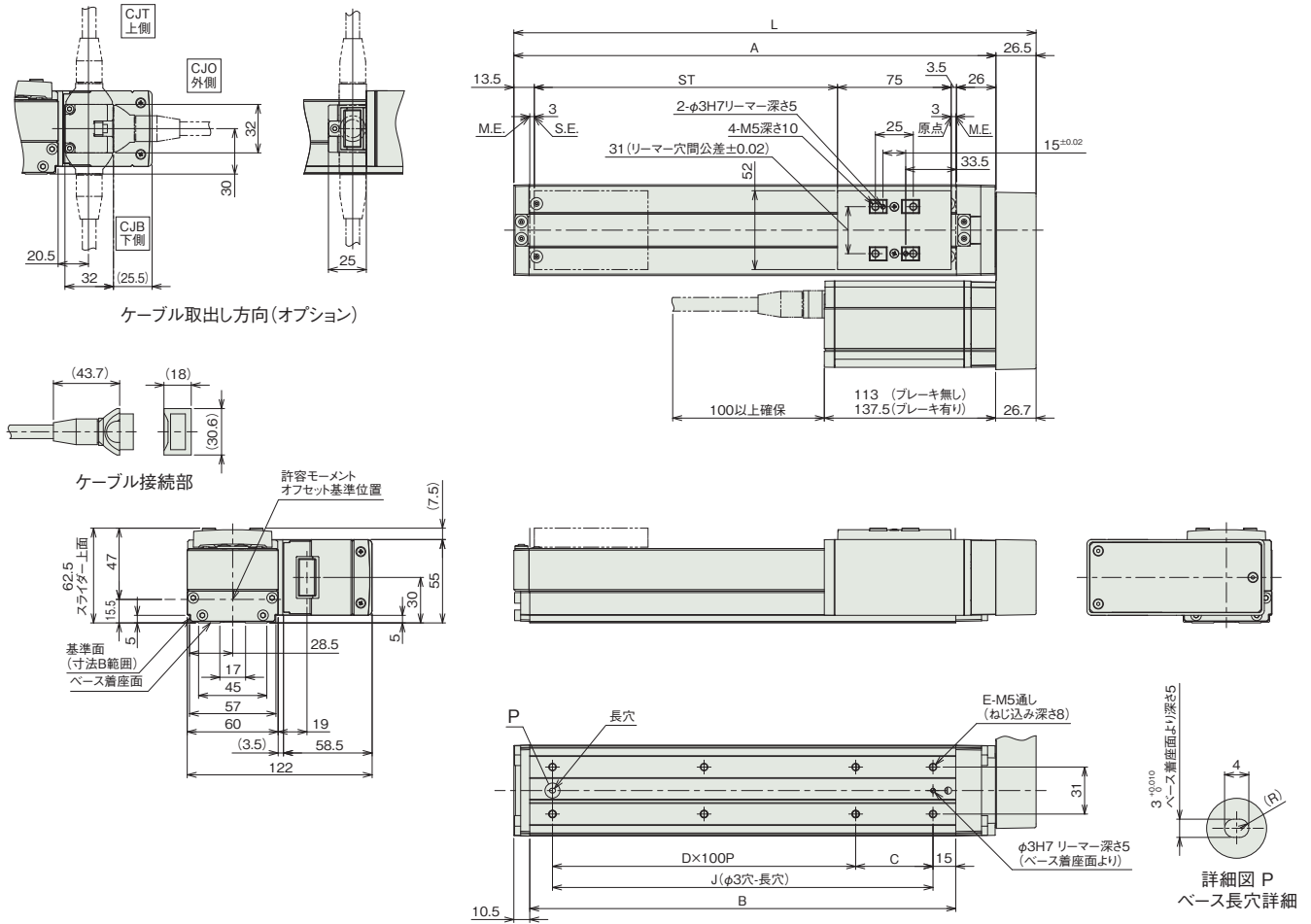
IF

オプション

■カバー有り

(注) 接続コネクタにモーター・エンコーダケーブル(一体型)を接続します。ケーブルの詳細は1-109ページをご参照ください。
(注) 原点復帰後はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

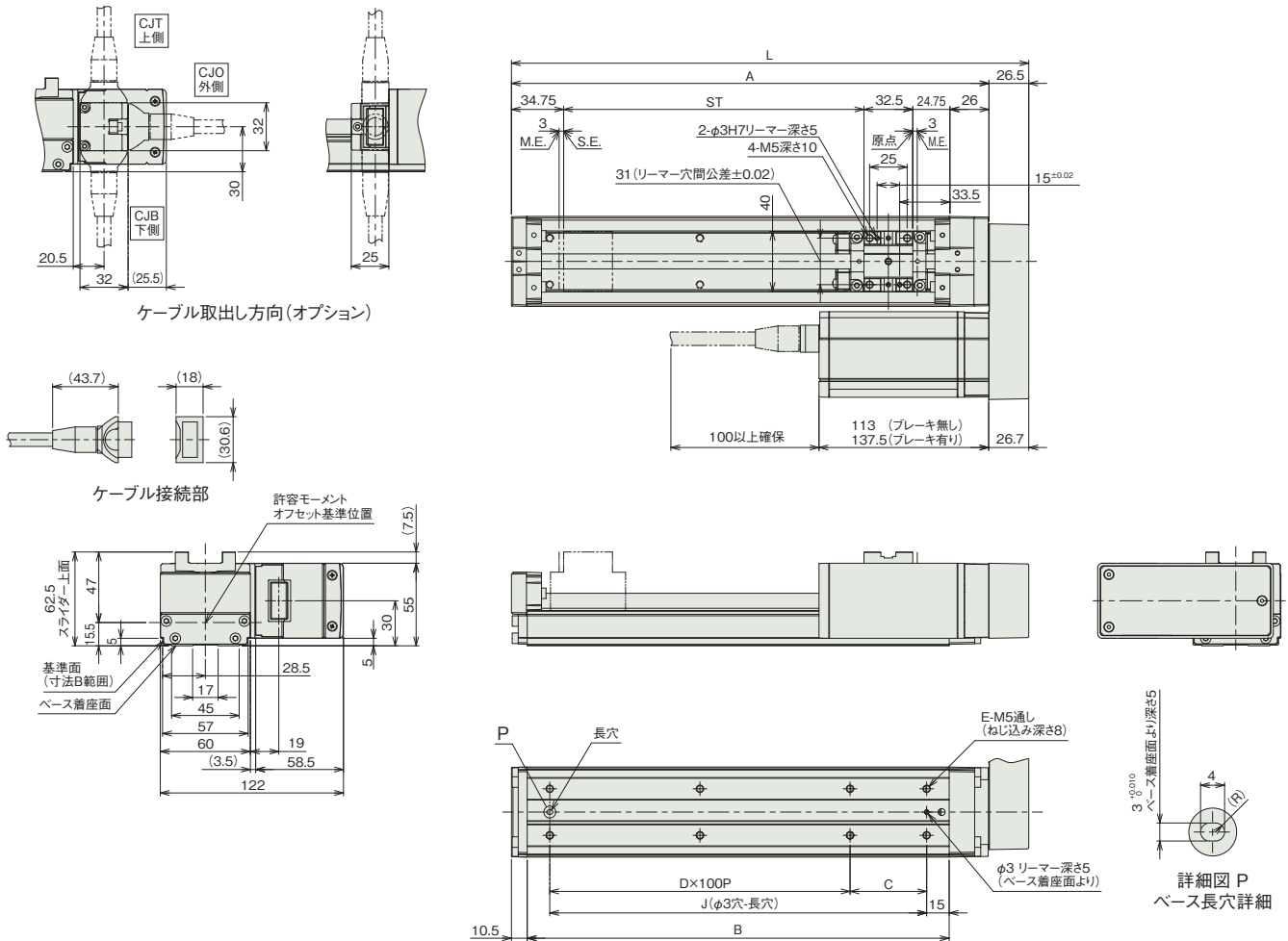
IF

オプション

■カバー無し

(注) 接続コネクタにモーター・エンコーダケーブル(一体型)を接続します。ケーブルの詳細は1-109ページをご参照ください。
(注) 原点復帰後はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
L	194.5	244.5	294.5	344.5	394.5	444.5	494.5	544.5	594.5	644.5	694.5	744.5	794.5	844.5	894.5	944.5
A	168	218	268	318	368	418	468	518	568	618	668	718	768	818	868	918
B	131	181	231	281	331	381	431	481	531	581	631	681	731	781	831	881
C	101	51	101	51	101	51	101	51	101	51	101	51	101	51	101	51
D	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8
E	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20
J	101	151	201	251	301	351	401	451	501	551	601	651	701	751	801	851

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
質量 (kg)																
カバー有り(ブレーキ無し)	1.9	2.1	2.3	2.4	2.6	2.8	3	3.1	3.3	3.5	3.6	3.8	4	4.2	4.3	4.5
カバー有り(ブレーキ有り)	2.3	2.5	2.7	2.8	3	3.2	3.4	3.5	3.7	3.9	4	4.2	4.4	4.6	4.7	4.9
カバー無し(ブレーキ無し)	1.8	2	2.1	2.3	2.4	2.6	2.7	2.9	3	3.1	3.3	3.4	3.6	3.7	3.9	4
カバー無し(ブレーキ有り)	2.2	2.4	2.5	2.7	2.8	3	3.1	3.3	3.4	3.5	3.7	3.8	4	4.1	4.3	4.4

適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク								※選択				
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM				
MSEL-PC/PG		4	単相AC 100~230V	-	-	●	●	●	-	●	-	●	●	●	-	-	30000	-	8-259
PCON-CB/CGB		1		●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	-	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-153
PCON-CYB/PLB/POB		1		●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	-	8-179
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)		-	-	-	●	●	●	-	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジショナーなし)	-	8-47
RSEL		8		-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	-	-	36000	-	8-49

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

RCP5-BA4

RCP5-BA4U

簡易防塵

バッテリーレスアップ

モーターストレート

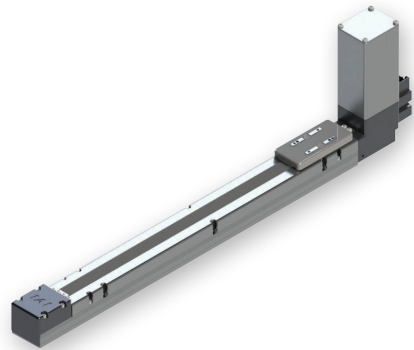
本体幅
40mm

24v
パルスモーター

ベルトタイプ

■ 型式項目

RCP5		WA	35P	48				
シリーズ	タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラー	ケーブル長	オプション
BA4	ベルトタイプ モーター上付き	WA バッテリーレスアップ	35P パルスモーター 35□サイズ	48 48mm相当	300 } 300mm 1200 } 1200mm (100mm毎)	P3 PCON MSEL P5 RCON RSEL	N 無し P 1m S 3m M 5m X□ 長さ指定 R□ ロボットケーブル	オプション 下記オプション 価格表参照
BA4U	ベルトタイプ モーター下付き							



水平

横立て

天吊り

垂直

(注) 上写真はモーター上付き仕様です。

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
300	—	800	—
400	—	900	—
500	—	1000	—
600	—	1100	—
700	—	1200	—

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	—
ケーブル取出し方向変更 (上側) (注1)	CJT	3-656	—
ケーブル取出し方向変更 (右側) (注1)	CJR	3-656	—
ケーブル取出し方向変更 (左側) (注1)	CJL	3-656	—
ケーブル取出し方向変更 (下側) (注1)	CJB	3-656	—
天吊り取付け仕様 (注2)	CIM	3-655	—
左横立て取付け仕様 (注2)	SIL	3-659	—
右横立て取付け仕様 (注2)	SIR	3-659	—
原点逆仕様	NM	3-658	—

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。
 (注2) 天吊り、横立て取付け仕様は、1000mmストローク以下のみ設置できます。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	P3	P5
標準タイプ	P (1m)	—	—
	S (3m)	—	—
	M (5m)	—	—
長さ指定	X06 (6m) ~ X10 (10m)	—	—
	X11 (11m) ~ X15 (15m)	—	—
	X16 (16m) ~ X20 (20m)	—	—
	R01 (1m) ~ R03 (3m)	—	—
ロボットケーブル	R04 (4m) ~ R05 (5m)	—	—
	R06 (6m) ~ R10 (10m)	—	—
	R11 (11m) ~ R15 (15m)	—	—
	R16 (16m) ~ R20 (20m)	—	—

POINT
 選定上の
 注意

- (1) 水平、天吊り仕様を横立てに設置することはできません。同様に、横立て仕様を水平、天吊りで設置することはできません。
- (2) ベルトタイプは低速運転時に振動や音が発生する場合がありますので、移動速度は150mm/s以上でご使用ください。
- (3) 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (4) 押付け動作を行うことはできません。
- (5) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。
- (6) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向120mm以下です。張出し負荷長は1-16ページの図をご確認ください。

選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/RCP5

RCP3/4

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/ISPB

SSPA

ISA/ISPA

ISDB/ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

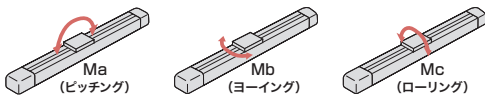
メインスペック

項目		内容
リード	リード (mm)	48相当
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg) (高出力有効)
		最大可搬質量 (kg) (高出力無効)
	最高速度 (mm/s)	
	速度/加減速度	最低速度 (mm/s)
		定格加減速度 (G)
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg) (高出力有効)
		最大可搬質量 (kg) (高出力無効)
	最高速度 (mm/s)	
	速度/加減速度	最低速度 (mm/s)
		定格加減速度 (G)
押付け	押付け時最大推力 (N)	
	押付け最高速度 (mm/s)	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ
ストローク	最小ストローク (mm)	300
	最大ストローク (mm)	1200
	ストロークピッチ (mm)	100

項目	内容
駆動方式	タイミングベルト リード48mm相当
繰返し位置決め精度	±0.08mm
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
	Ma: 16.0N・m
	Mb: 16.0N・m
静的許容モーメント	Mc: 31.2N・m
	Ma: 6.14N・m
	Mb: 6.14N・m
動的許容モーメント (注3)	Mc: 11.9N・m
	Ma: 6.14N・m
	Mb: 6.14N・m
使用周囲温度・湿度	0~40°C、85%RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注3) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



速度・加速度別可搬質量表 ※高出力設定の詳細は1-25ページをご参照ください。

■高出力設定有効 搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。

姿勢	水平	
	速度 (mm/s)	加速度 (G)
0	1.5	0.5G
200	1.5	
800	1.5	
1000	1	
1200	0.5	

■高出力設定無効 搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。

姿勢	水平	
	速度 (mm/s)	加速度 (G)
0	1	0.5G
200	1	
800	1	
1000	1	
1200	0.5	

ストロークと最高速度

リード (mm)	300 (mm)	400 (mm)	500 (mm)	600 (mm)	700~1200 (100mm毎)
48相当	890	1040	1120	1160	1200

(単位はmm/s)

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

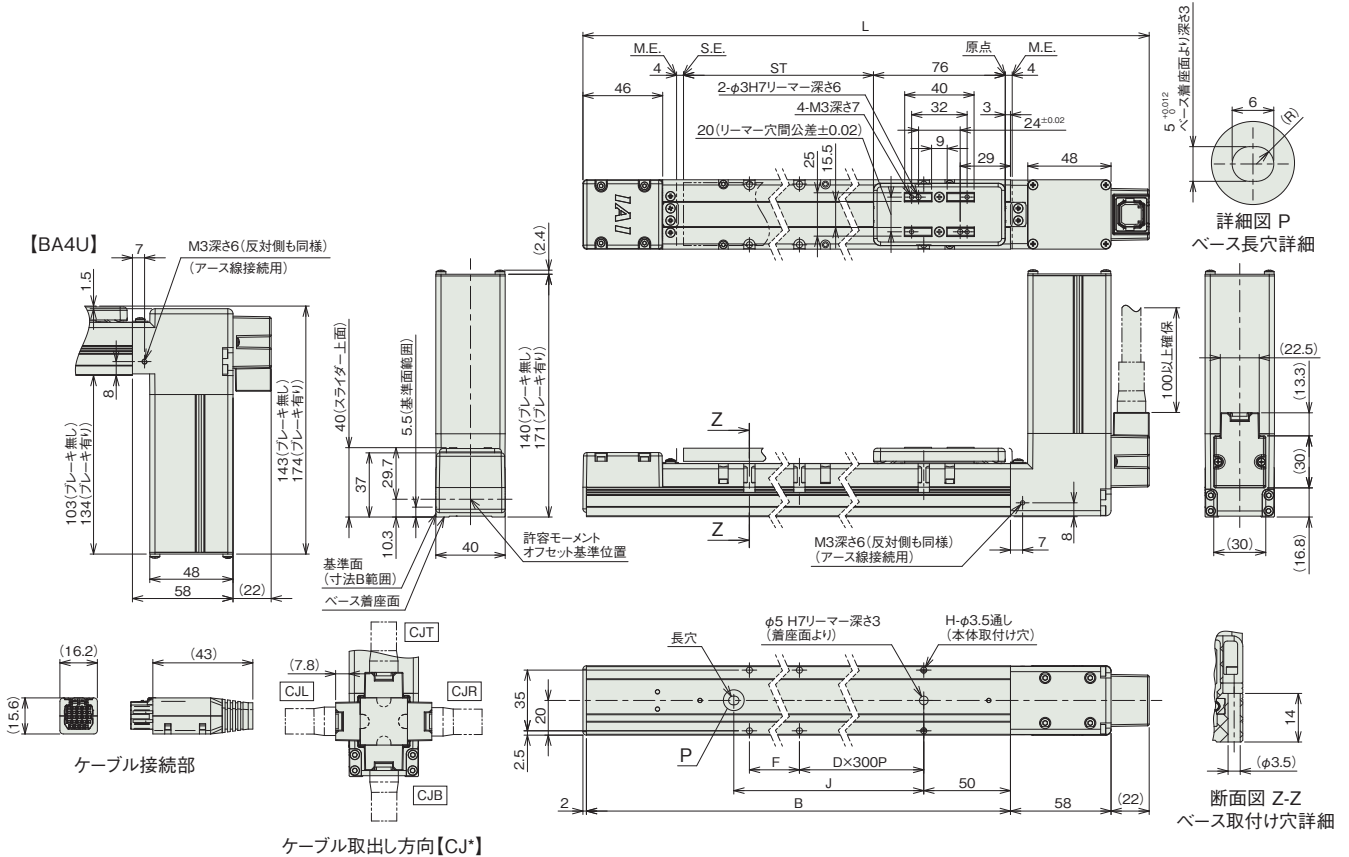
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。
(注) アクチュエーターの取付方法は上面からのボルト固定のみです。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200
L	517	617	717	817	917	1017	1117	1217	1317	1417
B	435	535	635	735	835	935	1035	1135	1235	1335
D	0	1	1	1	2	2	2	3	3	3
F	291	91	191	291	91	191	291	91	191	291
H	4	6	6	6	8	8	8	10	10	10
J	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200

■ストローク別質量

ストローク	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200
質量 (kg)	ブレーキ無し	1.7	1.8	2	2.1	2.3	2.4	2.5	2.7	2.9
	ブレーキ有り	1.9	2	2.2	2.3	2.5	2.6	2.7	3	3.1

(注) 上表の質量の値はBA4の場合です。BA4Uは質量が0.2kgアップします。

適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ	
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク								※選択						
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM						
MSEL-PC/PG		4	単相AC 100~230V DC24V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	●	●	-	-	30000	-	8-259
PCON-CB/CGB		1		●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-153
PCON-CYB/PLB/POB		1		●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	-	8-179
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)		-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8		-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	-	36000	-	8-49

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

RCP5-BA6

RCP5-BA6U

簡易防塵

バッテリーレスアップ

モーターストレート

本体幅
60mm

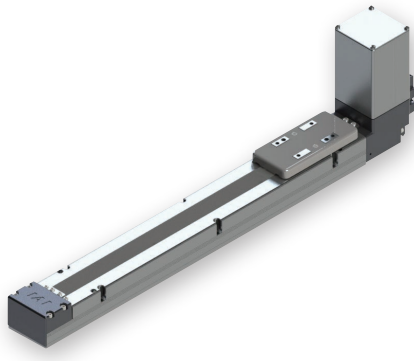
24V
パルスモーター

ベルトタイプ

■ 型式項目

RCP5 - WA - **42P** - **48** - 300 - P3 - N - -

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラー	ケーブル長	オプション
BA6	ベルトタイプ モーター上付き	WA バッテリーレスアップ	42P パルスモーター 42□サイズ	48 48mm相当	300 } 300mm 2200 } 2200mm (100mm毎)	P3 PCON MSEL P5 RCON RSEL	N 無し P 1m S 3m M 5m X□ 長さ指定 R□ ロボットケーブル	オプション 下記オプション 価格表参照



(注) 上写真はモーター上付き仕様です。

水平

横立て

天吊り

垂直

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
300	-	1300	-
400	-	1400	-
500	-	1500	-
600	-	1600	-
700	-	1700	-
800	-	1800	-
900	-	1900	-
1000	-	2000	-
1100	-	2100	-
1200	-	2200	-

POINT
選定上の
注意

- (1) 水平、天吊り仕様を横立てに設置することはできません。同様に、横立て仕様を水平、天吊りで設置することはできません。
- (2) ベルトタイプは低速運転時に振動や音が発生する場合がありますので、移動速度は 100mm/s 以上でご使用ください。
- (3) 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (4) 押付け動作を行うことはできません。
- (5) 取付け姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- (6) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 150mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご確認ください。

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
ケーブル取出し方向変更 (上側) (注1)	CJT	3-656	-
ケーブル取出し方向変更 (右側) (注1)	CJR	3-656	-
ケーブル取出し方向変更 (左側) (注1)	CJL	3-656	-
ケーブル取出し方向変更 (下側) (注1)	CJB	3-656	-
天吊り取付け仕様 (注2)	CIM	3-655	-
左横立て取付け仕様 (注2)	SIL	3-659	-
右横立て取付け仕様 (注2)	SIR	3-659	-
原点逆仕様	NM	3-658	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。
 (注2) 天吊り、横立て取付け仕様は、1000mmストローク以下のみ設置できます。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	P3	P5
標準タイプ	P (1m)	-	-
	S (3m)	-	-
	M (5m)	-	-
長さ指定	X06 (6m) ~ X10 (10m)	-	-
	X11 (11m) ~ X15 (15m)	-	-
	X16 (16m) ~ X20 (20m)	-	-
	R01 (1m) ~ R03 (3m)	-	-
ロボットケーブル	R04 (4m) ~ R05 (5m)	-	-
	R06 (6m) ~ R10 (10m)	-	-
	R11 (11m) ~ R15 (15m)	-	-
	R16 (16m) ~ R20 (20m)	-	-

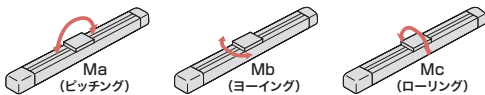
メインスペック

項目		内容	
リード	リード (mm)	48相当	
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg) (高出力有効)	6
		最大可搬質量 (kg) (高出力無効)	3
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	1500
		最低速度 (mm/s)	60
		定格加減速度 (G)	0.5
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg) (高出力有効)	-
		最大可搬質量 (kg) (高出力無効)	-
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	-
		最低速度 (mm/s)	-
		定格加減速度 (G)	-
押付け	押付け時最大推力 (N)	-	
	押付け時最高速度 (mm/s)	-	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ	
ストローク	最小ストローク (mm)	300	
	最大ストローク (mm)	2200	
	ストロークピッチ (mm)	100	

項目	内容
駆動方式	タイミングベルト リード48mm相当
繰返し位置決め精度	±0.08mm
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
	Ma: 44.5N・m
	Mb: 44.5N・m
静的許容モーメント	Mc: 89.2N・m
	Ma: 15.7N・m
	Mb: 15.7N・m
動的許容モーメント (注3)	Mc: 31.6N・m
	Ma: 15.7N・m
	Mb: 15.7N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注3) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



速度・加速度別可搬質量表 ※高出力設定の詳細は1-25ページをご参照ください。

■高出力設定有効 搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。

姿勢	水平	
	速度 (mm/s)	加速度 (G)
0	6	0.5G
600	6	0.5G
800	4	0.5G
1000	3	0.5G
1500	1	0.5G

■高出力設定無効 搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。

姿勢	水平	
	速度 (mm/s)	加速度 (G)
0	3	0.5G
800	3	0.5G
1400	0.5	0.5G

ストロークと最高速度

リード (mm)	接続コントローラー	300 (mm)	400 (mm)	500 (mm)	600 (mm)	700 (mm)	800 (mm)	900~2200 (100mm毎)
		48相当	高出力有効	890	1070	1220	1340	1400
	高出力無効	890	1070	1220	1300	1350		1400

(単位はmm/s)

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

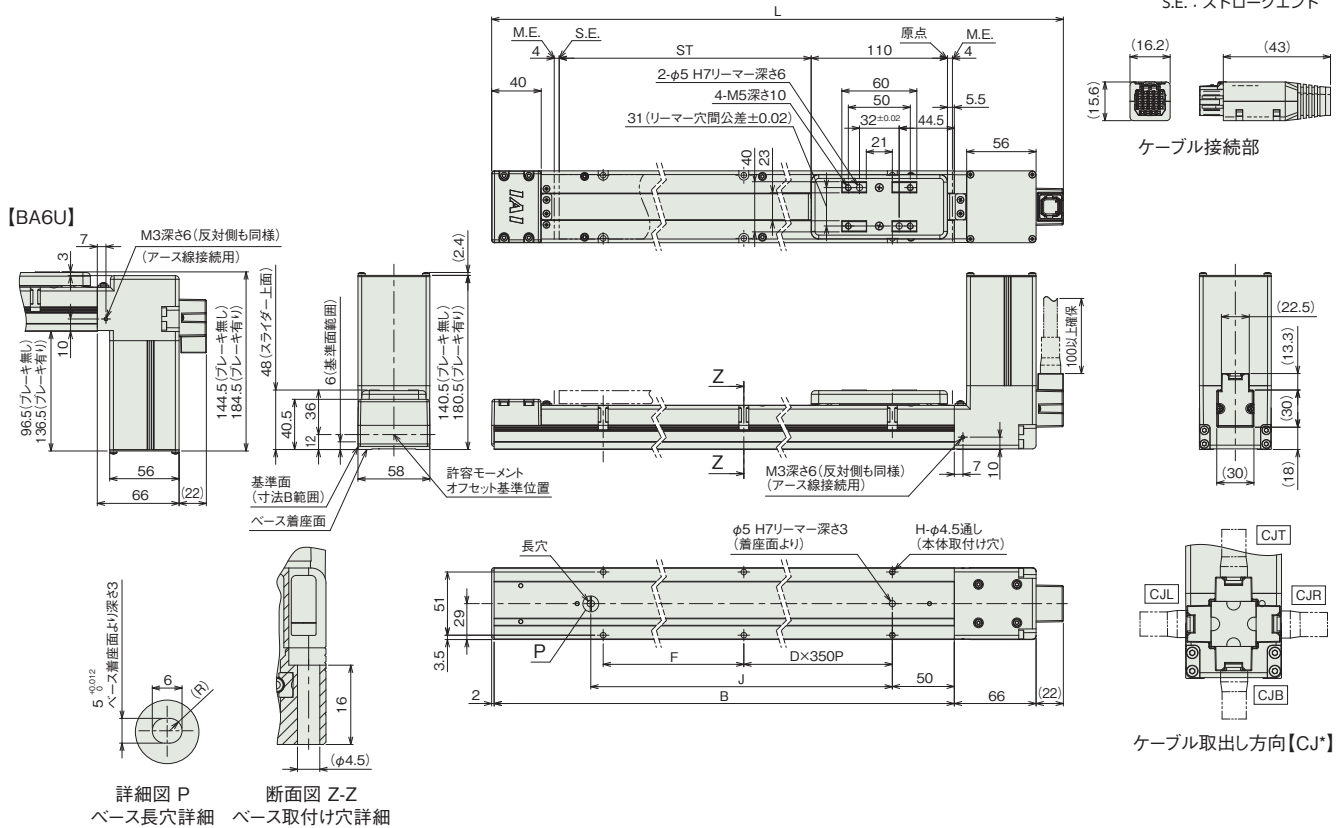
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。
(注) アクチュエーターの取付方法は上面からのボルト固定のみです。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200
L	558	658	758	858	958	1058	1158	1258	1358	1458	1558	1658	1758	1858	1958	2058	2158	2258	2358	2458
B	468	568	668	768	868	968	1068	1168	1268	1368	1468	1568	1668	1768	1868	1968	2068	2168	2268	2368
D	0	1	1	1	1	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	5	5	5	5	6
F	330	80	180	280	380	130	230	330	80	180	280	380	130	230	330	80	180	280	380	130
H	4	6	6	6	6	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	14	14	14	14	16
J	340	440	540	640	740	840	940	1040	1140	1240	1340	1440	1540	1640	1740	1840	1940	2040	2140	2240

■ストローク別質量

ストローク	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200
質量 (kg)																				
ブレーキ無し	2.2	2.4	2.7	2.9	3.1	3.3	3.5	3.7	3.9	4.2	4.4	4.6	4.8	5.0	5.2	5.4	5.6	5.9	6.1	6.3
ブレーキ有り	2.6	2.8	3.1	3.3	3.5	3.7	3.9	4.1	4.3	4.6	4.8	5.0	5.2	5.4	5.6	5.8	6.0	6.3	6.5	6.7

(注) 上表の質量の値はBA6の場合です。BA6UIは質量が0.2kgアップします。

適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ	
				ポジションナー	パルス列	プログラム	ネットワーク								※選択						
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM						
MSEL-PC/PG		4	単相AC 100~230V DC24V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	●	●	-	-	30000	-	8-259
PCON-CB/CGB		1		●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	-	-	-	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-153
PCON-CYB/PLB/POB		1		●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	-	8-179
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)		-	-	-	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8		-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	-	-	-	-	36000	-	8-49

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定
注意事項
スライダ
リニアサーボ
ケーブル型式
一覧表

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

RCP5-BA7

RCP5-BA7U

簡易防塵

バッテリーレスアップ

モーターストレート

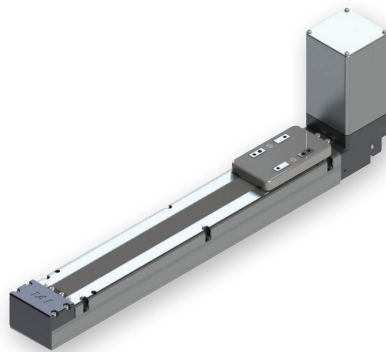
本体幅
70mm

24v
パルスモーター

ベルトタイプ

■型式項目

RCP5	WA	56P	48					
シリーズ	タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラー	ケーブル長	オプション
BA7	ベルトタイプ モーター上付き	WA バッテリーレスアップ	56P パルスモーター 56□サイズ	48 48mm相当	300 } 300mm 2600 } 2600mm (100mm毎)	P3 PCON MSEL P5 RCON RSEL	N 無し P 1m S 3m M 5m X□ □ 長さ指定 R□ □ ロボットケーブル	オプション 下記オプション 価格表参照
BA7U	ベルトタイプ モーター下付き							



水平

横立て

天吊り

垂直

(注) 上写真はモーター上付き仕様です。

ストローク別価格表(標準価格)

ストローク(mm)	標準価格	ストローク(mm)	標準価格
300	—	1500	—
400	—	1600	—
500	—	1700	—
600	—	1800	—
700	—	1900	—
800	—	2000	—
900	—	2100	—
1000	—	2200	—
1100	—	2300	—
1200	—	2400	—
1300	—	2500	—
1400	—	2600	—

オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	—
ケーブル取出し方向変更(上側)(注1)	CJT	3-656	—
ケーブル取出し方向変更(右側)(注1)	CJR	3-656	—
ケーブル取出し方向変更(左側)(注1)	CJL	3-656	—
ケーブル取出し方向変更(下側)(注1)	CJB	3-656	—
天吊り取付け仕様(注2)	CIM	3-655	—
左横立て取付け仕様(注2)	SIL	3-659	—
右横立て取付け仕様(注2)	SIR	3-659	—
原点逆仕様	NM	3-658	—

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。
 (注2) 天吊り、横立て取付け仕様は、1000mmストローク以下のみ設置できます。

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	P3	P5
標準タイプ	P(1m)	—	—
	S(3m)	—	—
	M(5m)	—	—
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	—	—
	X11(11m) ~ X15(15m)	—	—
	X16(16m) ~ X20(20m)	—	—
	R01(1m) ~ R03(3m)	—	—
ロボットケーブル	R04(4m) ~ R05(5m)	—	—
	R06(6m) ~ R10(10m)	—	—
	R11(11m) ~ R15(15m)	—	—
	R16(16m) ~ R20(20m)	—	—

POINT
 選定上の
 注意

- (1) 水平、天吊り仕様を横立てに設置することはできません。同様に、横立て仕様を水平、天吊りで設置することはできません。
- (2) ベルトタイプは低速運転時に振動や音が発生する場合がありますので、移動速度は100mm/s以上でご使用ください。
- (3) 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (4) 押付け動作を行うことはできません。
- (5) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。
- (6) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向180mm以下です。張出し負荷長は1-16ページの図をご確認ください。

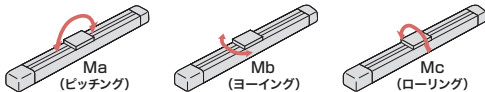
メインスペック

項目		内容	
リード	リード (mm)	48相当	
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg) (高出力有効)	16
		最大可搬質量 (kg) (高出力無効)	14
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	1600
		最低速度 (mm/s)	100
		定格加減速度 (G)	0.5
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg) (高出力有効)	-
		最大可搬質量 (kg) (高出力無効)	-
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	-
		最低速度 (mm/s)	-
		定格加減速度 (G)	-
押付け	押付け時最大推力 (N)	-	
	押付け最高速度 (mm/s)	-	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ	
ストローク	最小ストローク (mm)	300	
	最大ストローク (mm)	2600	
	ストロークピッチ (mm)	100	

項目	内容
駆動方式	タイミングベルト リード48mm相当
繰返し位置決め精度	±0.08mm
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
	Ma: 80.7N・m
	Mb: 80.7N・m
静的許容モーメント	Mc: 175N・m
	Ma: 33.2N・m
	Mb: 33.2N・m
動的許容モーメント (注3)	Mc: 72.3N・m
	Ma: 33.2N・m
	Mb: 33.2N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注3) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



速度・加速度別可搬質量表 ※高出力設定の詳細は1-25ページをご参照ください。

■高出力設定有効 搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)
	0.5G
0	16
100	16
1000	5
1400	2
1600	2

■高出力設定無効 搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)
	0.5G
0	14
100	14
400	10
800	5
1200	1

ストロークと最高速度

リード (mm)	接続 コントローラー	300 (mm)	400 (mm)	500 (mm)	600 (mm)	700 (mm)	800 (mm)	900 (mm)	1000~ 2600 (100mm毎)
		48 相当	高出力有効	890	1070	1220	1340	1450	1520
	高出力無効	890	1070	1120	1200				

(単位はmm/s)

選定
注意事項
スライダ
リニアサーボ
ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

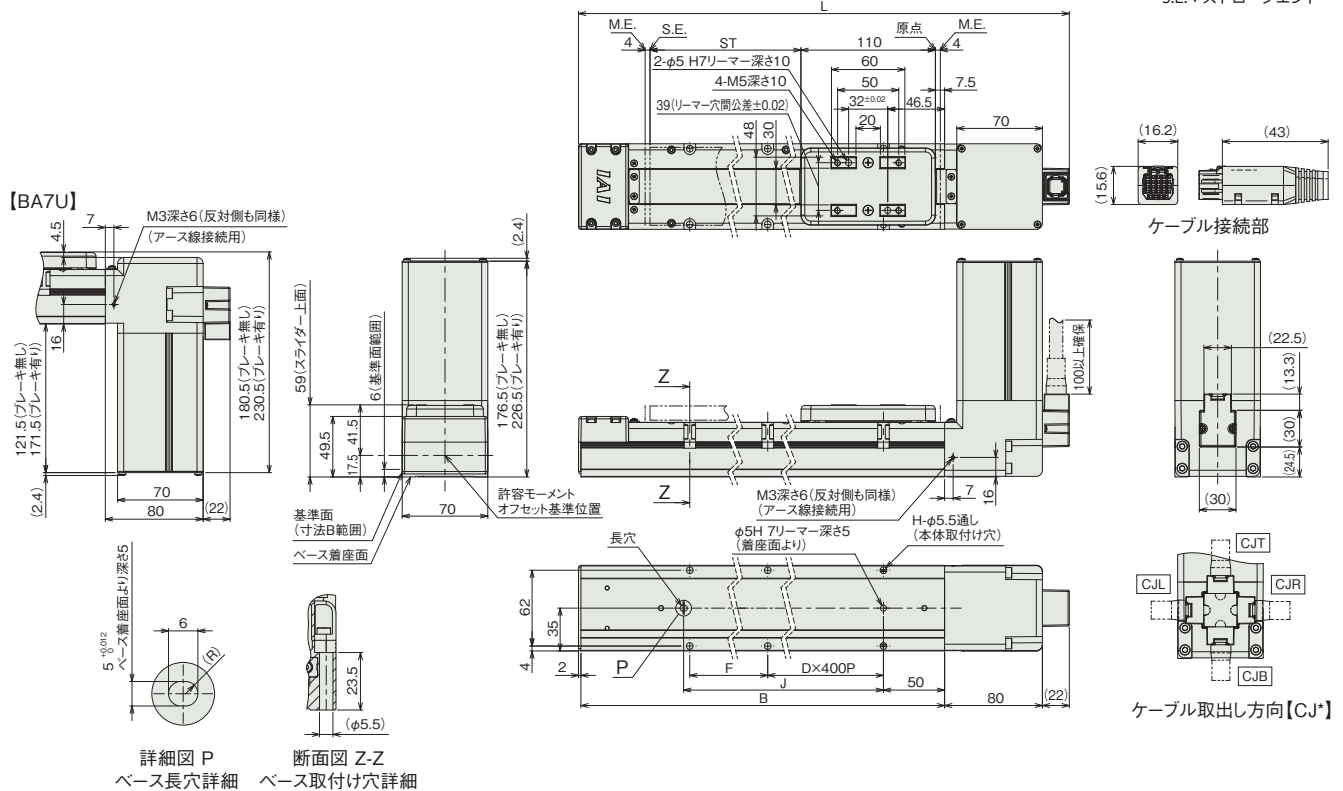
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。
(注) アクチュエーターの取付方法は上面からのボルト固定のみです。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600	
RCP6/ RCP6S	L	578	678	778	878	978	1078	1178	1278	1378	1478	1578	1678	1778	1878	1978	2078	2178	2278	2378	2478	2578	2678	2778	2878
RCP3/4 RCP5	B	474	574	674	774	874	974	1074	1174	1274	1374	1474	1574	1674	1774	1874	1974	2074	2174	2274	2374	2474	2574	2674	2774
	D	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6
RCA	F	335	435	135	235	335	435	135	235	335	435	135	235	335	435	135	235	335	435	135	235	335	435	135	235
	H	4	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16
	J	340	440	540	640	740	840	940	1040	1140	1240	1340	1440	1540	1640	1740	1840	1940	2040	2140	2240	2340	2440	2540	2640

■ストローク別質量

ストローク	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600	
RCS4	質量	3.8	4.1	4.4	4.8	5.1	5.4	5.8	6.1	6.5	6.8	7.1	7.5	7.8	8.1	8.5	8.8	9.1	9.5	9.8	10.2	10.5	10.8	11.2	11.5
RCS2	質量(kg)	4.4	4.7	5.0	5.4	5.7	6.0	6.4	6.7	7.1	7.4	7.7	8.1	8.4	8.7	9.1	9.4	9.7	10.1	10.4	10.8	11.1	11.4	11.8	12.1

(注) 上表の質量の値はBA7の場合です。BA7Uは質量が0.2kgアップします。

適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外形	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ	
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク								※選択						
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM						
MSEL-PC/PG		4	単相AC 100~230V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	●	●	-	-	30000	-	8-259
オプション	PCON-CB/CGB	1	DC24V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-153
	PCON-CYB/PLB/POB	1		●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	-	8-179
	RCON	16 (ML3,SSN,ECMは8)		-	-	-	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジショナーデータなし)	-	8-47	
	RSEL	8		-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	-	36000	-	8-49	

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定
注意事項
スライダー
リニアサーボ
ケーブル型式
一覧表

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

選定


注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCA

サーボモーター 24V				
RCA	スライダー	RCA-SA4C	3-205	
		RCA-SA5C	3-209	
		RCA-SA6C	3-213	
	スライダー 【折返しタイプ】	RCA-SA4R	3-217	
		RCA-SA5R	3-221	
		RCA-SA6R	3-225	

選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

RCA-SA4C

簡易防塵

バッテリーレスアプソ

モーターストレート

本体幅
40mm

24V
ACサーボ
モーター

型式項目

RCA - SA4C - WA - 20

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類 WA バッテリーレスアプソ	モーター種類 20 サーボモーター 20W	リード	ストローク	適応コントローラ	ケーブル長	オプション
				10 10mm 5 5mm 2.5 2.5mm	50 } 50mm 400 } 400mm (50mmピッチ毎設定)	A3 ACON-CYB/PLB/POB A5 ACON-CB/CGB A6 RCON RSEL	N 無し P 1m S 3m M 5m X 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照

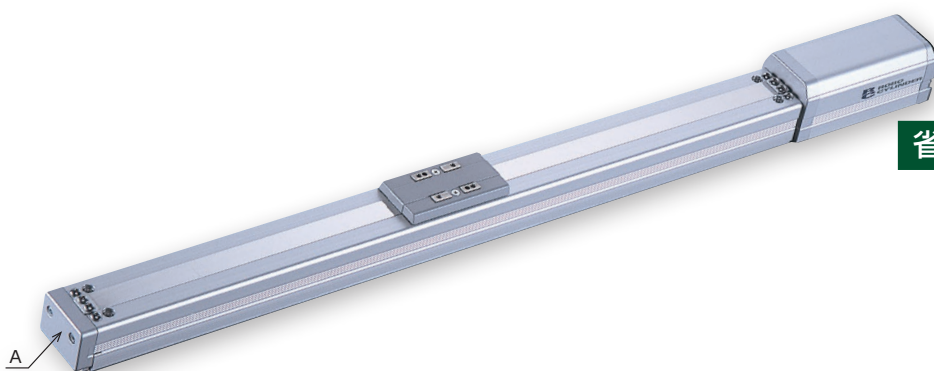
選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表



水平

垂直

横立て

天吊り

省電力対応

高加減速対応

(リード2.5は除く)

(注) 製品は上写真A部にスライダ位置調整用すり割(「寸法図」参照)が装着されます。

ストローク別価格表(標準価格)

ストローク(mm)	標準価格
50	-
100	-
150	-
200	-
250	-
300	-
350	-
400	-

オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
フート金具	FT	3-656	-
指定グリース塗布仕様	G1/G3/G4	3-657	-
高加減速対応(注1、2、3)	HA	3-657	-
省電力対応(注2)	LA	3-657	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
スライダ部ローラー仕様(注3)	SR	3-659	-
スライダスペーサー	SS	3-660	-

(注1) リード2.5は高加減速対応で使用出来ません。
 (注2) 高加減速対応と省電力対応の併用は出来ません。
 (注3) 高加減速対応とスライダ部ローラー仕様の併用は出来ません。

POINT
選定上の
注意

- (1) 可搬質量は標準仕様/省電力対応が0.3G(リード2.5は0.2G)、高加減速対応が1G(リード2.5は除く)で動作させた時の値です。(加減速度を落としても最大可搬質量は「メインスペック」の数値が上限となります)
- (2) 動作条件(搬送質量、加減速度等)によって、使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は1-282ページをご確認ください。
- (3) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。
- (4) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向120mm以下です。張出し負荷長は1-16ページの図をご確認ください。
- (5) RCON/RSEL接続時は、変換ユニットもしくは変換ケーブルが必要になります。詳細は8-121ページをご参照ください。

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	A3	A5	A6
標準タイプ	P(1m)	-	-	-
	S(3m)	-	-	-
	M(5m)	-	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-	-
		-	-	-

(注) ロボットケーブルです。

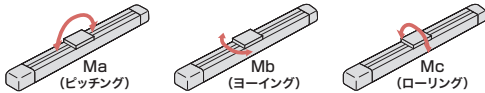
メインスペック

項目		内容		
リード	ボールねじリード (mm)	10	5	2.5
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	4	6
		最高速度 (mm/s)	665	330
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	0.3	0.3
		最高加減速度 (G)	0.3	0.2
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	1	2.5
		最高速度 (mm/s)	665	330
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	0.3	0.3
		最高加減速度 (G)	0.3	0.2
推力	定格推力 (N)	19.6	39.2	78.4
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ		
ストローク	ブレーキ保持力 (kgf)	1	2.5	4.5
	最小ストローク (mm)	50	50	50
	最大ストローク (mm)	400	400	400
	ストロークピッチ (mm)	50	50	50

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ8mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 6.9N・m
	Mb: 9.9N・m
	Mc: 17.0N・m
動的許容モーメント (注4)	Ma: 3.29N・m
	Mb: 4.71N・m
	Mc: 8.07N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	パルスレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注4) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください

■スライダタイプモーメント方向



ストロークと最高速度

リード	ストローク	最高速度
	50~400 (50mm毎)	
10		665
5		330
2.5		165

(単位はmm/s)

オフボードチューニング時の可搬質量及び加減速度

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード	加減速度別可搬質量 (kg)																			最高速度 (mm/s)			
	0.1G	0.2G	0.3G	0.4G	0.5G	0.6G	0.7G	0.8G	0.9G	1.0G	1.1G	1.2G	1.3G	1.4G	1.5G	1.6G	1.7G	1.8G	1.9G	2.0G	標準	チューニング後	
水平	10	5.5	4.8	4	3.25	2.5	2	1.5	1.2	0.9	0.8	0.7	0.65	0.6	0.55	0.5						665	665
	5	8.5	7.2	6	5	4	3.25	2.5	2	1.5	1	0.7	0.4									330	330
	2.5	11	8	5	2.5	1																165	165
垂直	10	1	1	1	0.85	0.7	0.6	0.5	0.4	0.32	0.25	0.21	0.17	0.14	0.12	0.1						665	665
	5	2.5	2.5	2.5	1.9	1.5	1.2	1	0.8	0.6	0.5											330	330
	2.5	4.5	4.5	2																		165	165

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

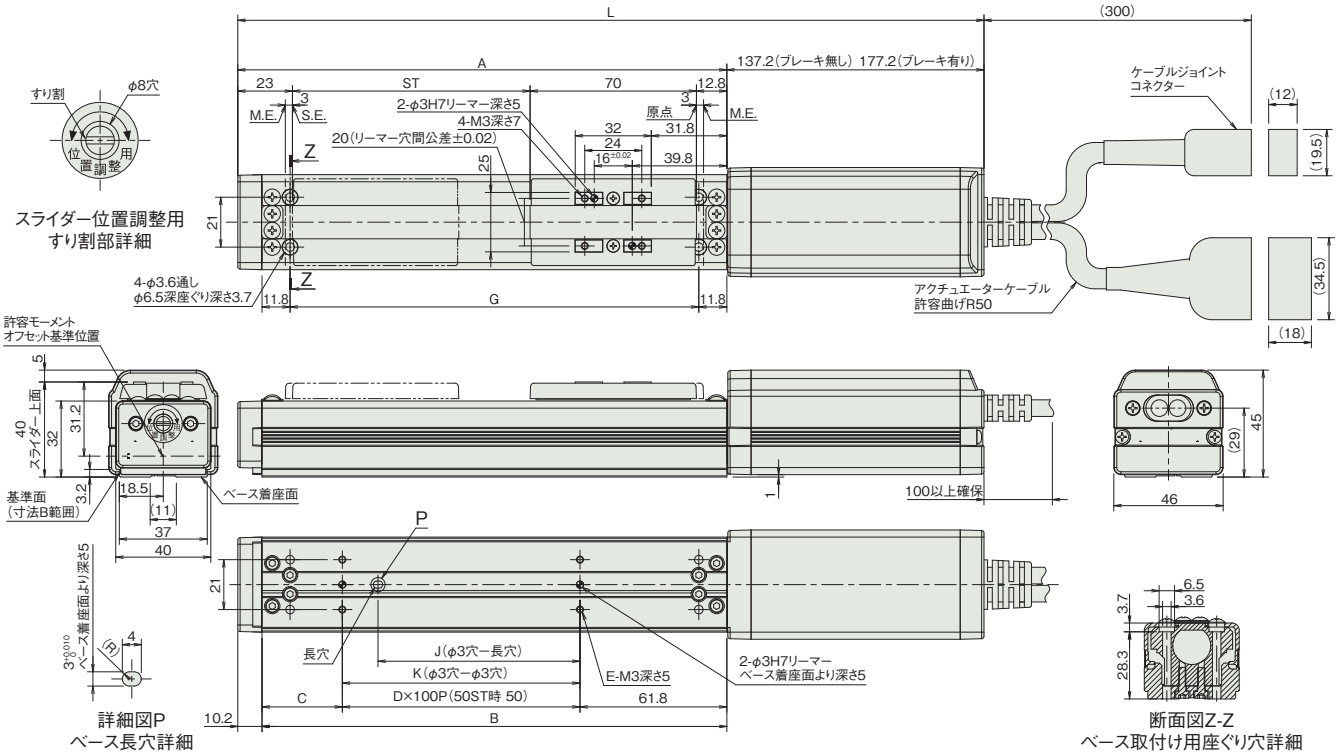
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.lai-robot.co.jp



(注) ケーブルジョイントコネクタにモーター・エンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は1-111ページをご参照ください。
 (注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
 (注) ベース上面の取付穴のみで固定した場合、ベースがねじれスライダの揺動異常、異音が発生する場合がありますので、ベース上面の取付穴を使用する場合はストローク200mm以下でご使用ください。

ST: ストローク
 M.E.: メカニカルエンド
 S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	
L	ブレーキ無し	293	343	393	443	493	543	593	643
	ブレーキ有り	333	383	433	483	533	583	633	683
A	155.8	205.8	255.8	305.8	355.8	405.8	455.8	505.8	
B	145.6	195.6	245.6	295.6	345.6	395.6	445.6	495.6	
C	33.8	33.8	83.8	33.8	83.8	33.8	83.8	33.8	
D	0	1	1	2	2	3	3	4	
E	4	4	4	6	6	8	8	10	
G	122	172	222	272	322	372	422	472	
J	35	85	85	185	185	285	285	385	
K	50	100	100	200	200	300	300	400	

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	
質量 (kg)	ブレーキ無し	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	1.3	1.4
	ブレーキ有り	1.0	1.1	1.2	1.3	1.4	1.5	1.6	1.7

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択												
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM				
ACON-CB/CGB		1	DC24V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-189	
ACON-CYB/PLB/POB		1		●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	-	8-203	
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)		-	-	-	●	●	●	-	-	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47	
RSEL		8		-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	-	36000	-	8-49	

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
 (注) アブソリュートのアクチュエーターは、RCON-ACに接続できません。

選定
 注意事項
 スライダー
 リニアサーボ
 ケーブル型式
 一覧表

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

RCA-SA5C

簡易防塵 | バッテリーレスアプソ | モーターストレート | 本体幅 50mm | 24V ACサーボモーター

型式項目

RCA - SA5C - WA - 20

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 WA バッテリーレスアプソ	モーター種類 サーボモーター 20W	リード 20 20mm 12 12mm 6 6mm 3 3mm	ストローク 50 500 500mm (50mmピッチ毎設定)	適応コントローラー A3 ACON-CYB/PLB/POB A5 ACON-CB/CGB A6 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し P 1m S 3m M 5m X <input type="checkbox"/> 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	-----------------------------	--------------------------	---	---	---	--	---------------------------



CE | RoHS 10

水平 | 垂直 | 横立 | 天吊り

省電力対応 | 高加減速対応

(リード3は除く)

(注) 製品は上写真A部にスライダ位置調整用すり割(「寸法図」参照)が装着されます。

ストローク別価格表(標準価格)

ストローク(mm)	標準価格
50	-
100	-
150	-
200	-
250	-
300	-
350	-
400	-
450	-
500	-

オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
フット金具	FT	3-656	-
指定グリース塗布仕様	G1/G3/G4	3-657	-
高加減速対応(注1、2、3)	HA	3-657	-
省電力対応(注2)	LA	3-657	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
スライダ部ローラー仕様(注3)	SR	3-659	-
ダブルスライダ仕様	W	3-662	-

(注1) リード3は高加減速対応で使用出来ません。
 (注2) 高加減速対応と省電力対応の併用は出来ません。
 (注3) 高加減速対応とスライダ部ローラー仕様の併用は出来ません。

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	A3	A5	A6
標準タイプ	P(1m)	-	-	-
	S(3m)	-	-	-
	M(5m)	-	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-	-

(注) ロボットケーブルです。



- ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度の確認をしてください。
- 可搬質量は標準仕様/省電力対応が0.3G(リード3は0.2G)、高加減速対応が0.8G(リード3は除く)で動作させた時の値です。(加減速度を落としても最大可搬質量は「メインスペック」の数値が上限となります)
- 動作条件(搬送質量、加減速度等)によって、使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は、1-282ページをご確認ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向150mm以下です。張出し負荷長は1-16ページの図をご確認ください。
- RCON/RSEL接続時は、変換ユニットもしくは変換ケーブルが必要になります。詳細は8-121ページをご確認ください。

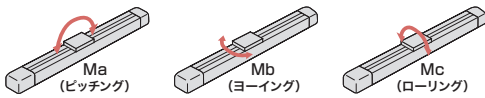
メインスペック

項目	内容	内容				
リード	ボールねじリード(mm)	20	12	6	3	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)	2	4	8	12
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	1300	800	400	200
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.2
		最高加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.2
		最高加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.2
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)	0.5	1	2	4
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	800	800	400	200
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.2
		最高加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.2
推力	定格推力(N)	10.7	16.7	33.3	65.7	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
ストローク	ブレーキ保持力(kgf)	0.5	1	2	4	
	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	500	500	500	500	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ10mm 転造C10
繰返し位置決め精度(注4)	±0.02mm 【±0.03mm】
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 18.6N・m
	Mb: 26.6N・m
	Mc: 47.5N・m
動的許容モーメント(注5)	Ma: 5.81N・m
	Mb: 8.30N・m
	Mc: 14.8N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注4) 【 】内はリード20の場合です。
 (注5) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



ストロークと最高速度

ストローク	50~450 (50mm毎)	500 (mm)
リード		
20	1300 <800>	1300 <800>
12	800	760
6	400	380
3	200	190

(単位はmm/s)

(注) < >内は垂直使用の場合です。

オフボードチューニング時の可搬質量及び加減速度

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード	加減速度別可搬質量(kg)																			最高速度(mm/s)			
	0.1G	0.2G	0.3G	0.4G	0.5G	0.6G	0.7G	0.8G	0.9G	1.0G	1.1G	1.2G	1.3G	1.4G	1.5G	1.6G	1.7G	1.8G	1.9G	2.0G	標準	チューニング後	
水平	20	3	2.4	2	1.75	1.4	1.15	1	0.8	0.6	0.5	0.4	0.35	0.3	0.25	0.2						1300	1300
	12	5.5	4.8	4	3	2.5	2	1.75	1.5	1.25	1	0.85	0.75	0.65	0.55	0.5						800	800
	6	11	9.6	8	6	4.5	3.3	2.5	1.9	1.4	1											400	400
	3	17	12	3																			200
垂直	20	0.5	0.5	0.5	0.35	0.25	0.16	0.1														800	1300
	12	1	1	1	0.8	0.6	0.45	0.35	0.3	0.25	0.2	0.15	0.1									800	800
	6	2	2	2	1.6	1.25	1	0.8	0.65	0.55	0.5											400	400
	3	4	4	2																			200

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

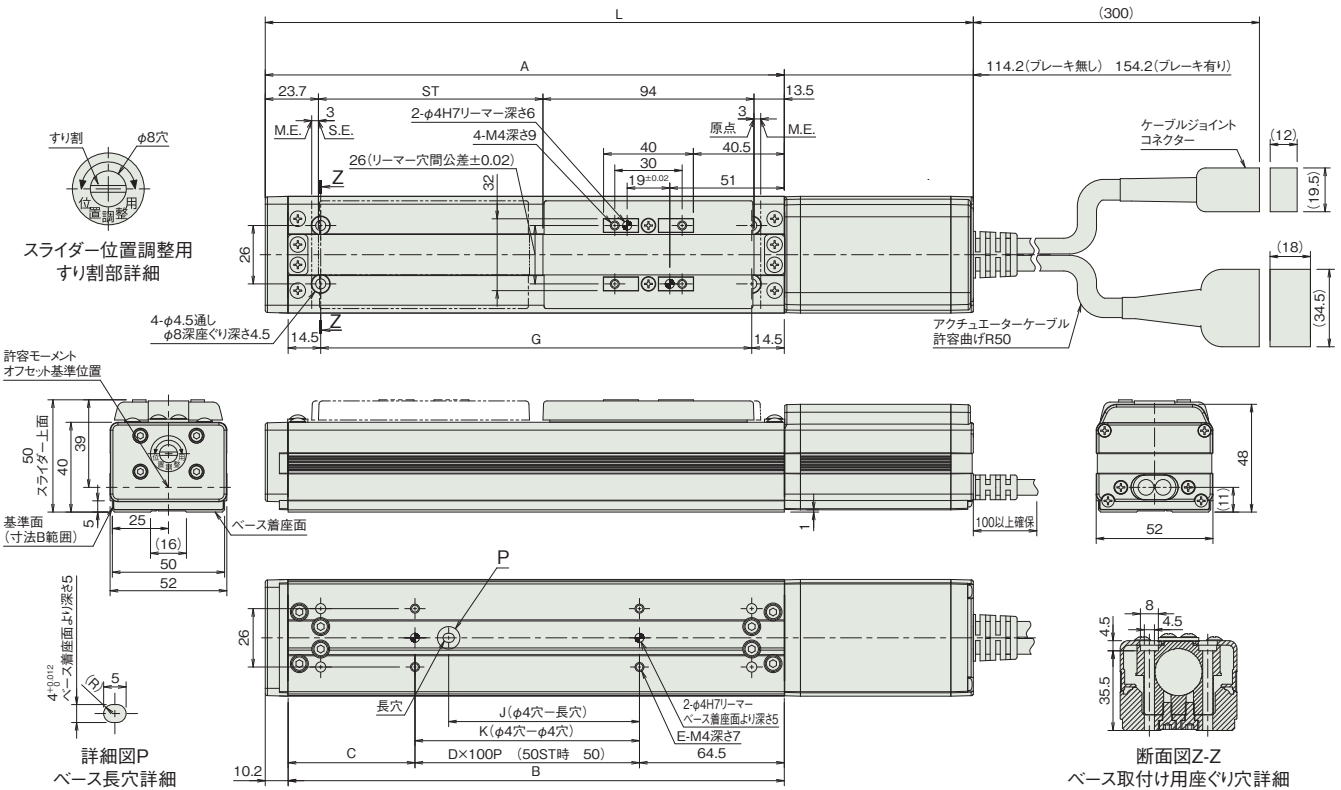
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.lai-robot.co.jp



(注) ケーブルジョイントコネクタにモーター・エンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は1-111ページをご参照ください。
 (注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
 (注) ベース上面の取付穴のみで固定した場合、ベースがねじれスライダの揺動異常、異音が発生する場合がありますので、ベース上面の取付穴を使用する場合はストローク300mm以下でご使用ください。

ST: ストローク
 M.E.: メカニカルエンド
 S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	
L	ブレーキ無し	295.4	345.4	395.4	445.4	495.4	545.4	595.4	645.4	695.4	745.4
	ブレーキ有り	335.4	385.4	435.4	485.4	535.4	585.4	635.4	685.4	735.4	785.4
A	181.2	231.2	281.2	331.2	381.2	431.2	481.2	531.2	581.2	631.2	
B	171	221	271	321	371	421	471	521	571	621	
C	56.5	56.5	106.5	56.5	106.5	56.5	106.5	56.5	106.5	56.5	
D	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	
E	4	4	4	6	6	8	8	10	10	12	
G	142	192	242	292	342	392	442	492	542	592	
J	35	85	85	185	185	285	285	385	385	485	
K	50	100	100	200	200	300	300	400	400	500	

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
質量 (kg)	ブレーキ無し	1.3	1.4	1.5	1.6	1.7	1.8	1.9	2.0	2.2
	ブレーキ有り	1.6	1.7	1.8	1.9	2.0	2.1	2.2	2.3	2.5

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
ACON-CB/CGB		1	DC24V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-189		
ACON-CYB/PLB/POB		1		●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	-	8-203		
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)		-	-	-	●	●	●	-	-	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47		
RSEL		8		-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	-	36000	-	8-49		

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
 (注) アプソリュートのアクチュエーターは、RCON-ACに接続できません。

選定
 注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
 一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4

RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

RCA-SA6C

簡易防塵

バッテリーレスアプソ

モーターストレート

本体幅
60mm

24V
ACサーボ
モーター

■型式項目

RCA - SA6C -		WA		30						
シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラ	ケーブル長	オプション		
		WA バッテリーレスアプソ	30 サーボモーター 30W	20 20mm 12 12mm 6 6mm 3 3mm	50 50mm 600 600mm (50mmピッチ毎設定)	A3 ACON-CYB/PLB/POB A5 ACON-CB/CGB A6 RCON RSEL	N 無し P 1m S 3m M 5m X 長さ指定	下記オプション 価格表参照		



水平

垂直

横立て

天吊り

省電力対応

高加減速対応

(リード3は除く)

(注) 製品は上写真A部にスライダー位置調整用すり割(「寸法図」参照)が装着されます。

ストローク別価格表(標準価格)

ストローク(mm)	標準価格
50	—
100	—
150	—
200	—
250	—
300	—
350	—
400	—
450	—
500	—
550	—
600	—

オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	—
フット金具	FT	3-656	—
指定グリース塗布仕様	G1/G3/G4	3-657	—
高加減速対応(注1、2、3)	HA	3-657	—
省電力対応(注2)	LA	3-657	—
原点逆仕様	NM	3-658	—
スライダー部ローラー仕様(注3)	SR	3-659	—
ダブルスライダー仕様	W	3-662	—

(注1) リード3は高加減速対応で使用出来ません。
 (注2) 高加減速対応と省電力対応の併用は出来ません。
 (注3) 高加減速対応とスライダー部ローラー仕様の併用は出来ません。

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	A3	A5	A6
標準タイプ	P (1m)	—	—	—
	S (3m)	—	—	—
	M (5m)	—	—	—
長さ指定	X06 (6m) ~ X10 (10m)	—	—	—
	X11 (11m) ~ X15 (15m)	—	—	—
	X16 (16m) ~ X20 (20m)	—	—	—

(注) ロボットケーブルです。

POINT

選定上の注意

- (1) ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度の確認をしてください。
- (2) 可搬質量は標準仕様/省電力対応が0.3G(リード3は0.2G)、高加減速対応が1G(リード3は除く)で動作させた時の値です。(加減速度を落としても最大可搬質量は「メインスペック」の数値が上限となります)
- (3) 動作条件(搬送質量、加減速度等)によって、使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は1-282ページをご確認ください。
- (4) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。
- (5) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向220mm以下です。張出し負荷長は1-16ページの図をご確認ください。
- (6) RCON/RSEL接続時は、変換ユニットもしくは変換ケーブルが必要になります。詳細は8-121ページをご確認ください。

選定
 注意事項
 スライダー
 リニアサーボ
 ケーブル型式
 一覧表

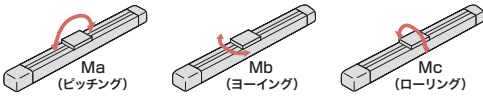
メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード (mm)	20	12	6	3	
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	3	6	12	18
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	1300	800	400	200
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.2
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	0.5	1.5	3	6
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	800	800	400	200
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.2
推力	定格推力 (N)	15.8	24.2	48.4	96.8	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
ストローク	ブレーキ保持力 (kgf)	0.5	1.5	3	6	
	最小ストローク (mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク (mm)	600	600	600	600	
	ストロークピッチ (mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ10mm 転造C10
繰返し位置決め精度(注4)	±0.02mm 【±0.03mm】
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma : 38.3N・m
	Mb : 54.7N・m
	Mc : 81.0N・m
動的許容モーメント(注5)	Ma : 11.6N・m
	Mb : 16.6N・m
	Mc : 24.6N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注4) 【 】内はリード20の場合です。
 (注5) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



ストロークと最高速度

ストローク	50~450 (50mm毎)	500 (mm)	550 (mm)	600 (mm)
リード				
20	1300 <800>		1160 <800>	990 <800>
12	800	760	640	540
6	400	380	320	270
3	200	190	160	135

(単位はmm/s)

(注) < >内は垂直使用の場合です。

オフボードチューニング時の可搬質量及び加減速度

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード	加減速度別可搬質量 (kg)																			最高速度 (mm/s)			
	0.1G	0.2G	0.3G	0.4G	0.5G	0.6G	0.7G	0.8G	0.9G	1.0G	1.1G	1.2G	1.3G	1.4G	1.5G	1.6G	1.7G	1.8G	1.9G	2.0G	標準	チューニング後	
水平	20	4.2	3.6	3	2.5	2	1.5	1.25	1	0.85	0.75	0.65	0.5	0.4	0.3	0.25					1300	1300	
	12	8.5	7.2	6	4.5	3.5	2.75	2	1.6	1.25	1	0.85	0.75	0.65	0.55	0.5	0.45	0.4	0.35	0.3	0.25	800	800
	6	16.5	14.5	12	10	8	6.2	5	3.5	2.5	1.5											400	400
	3	25	18	7	1																		200
垂直	20	0.5	0.5	0.5	0.35	0.2	0.1															800	1300
	12	1.5	1.5	1.5	1.2	0.85	0.65	0.5	0.4	0.3	0.22	0.15	0.1									800	800
	6	3	3	3	2.1	1.5	1.25	1	0.8	0.65	0.5											400	400
	3	6	6	2																			200

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

(注) ケーブルジョイントコネクタにモーター・エンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は1-111ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合は、スライダーがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド

選定

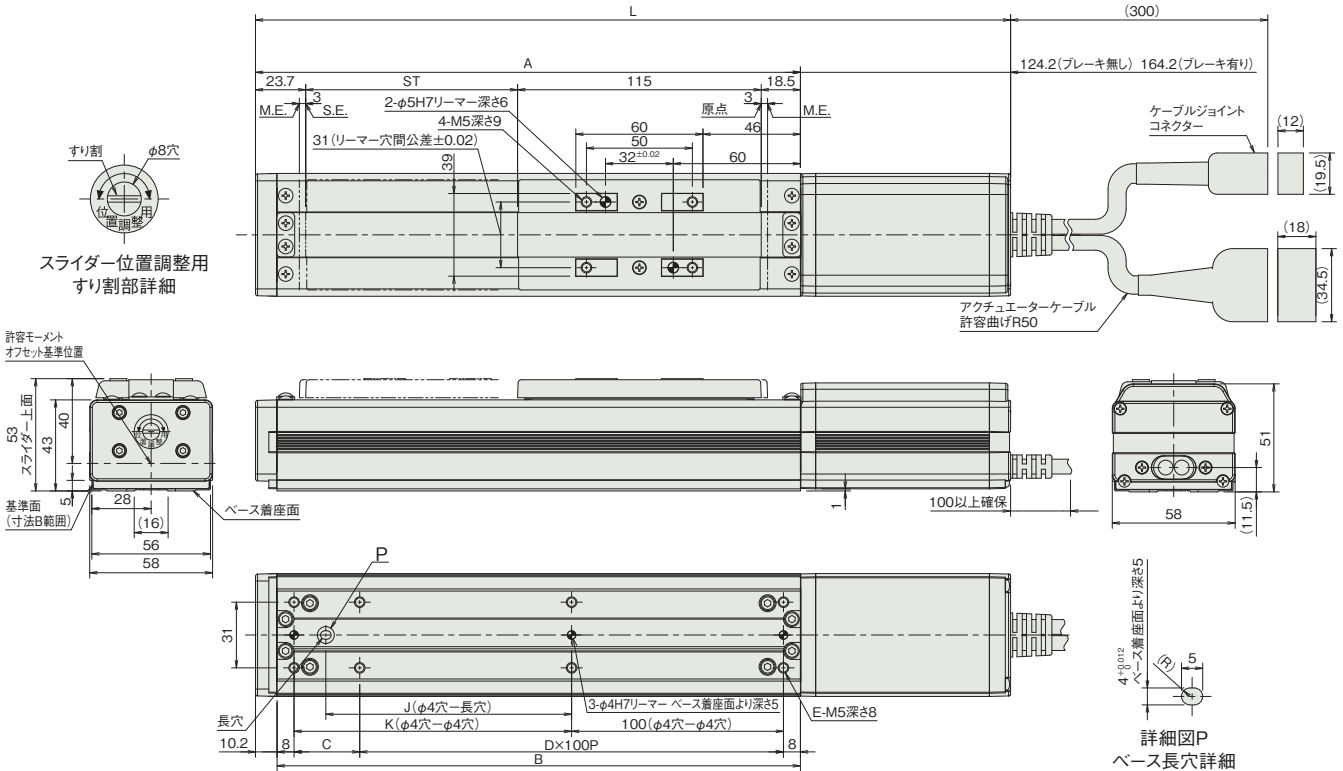
注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式

一覧表



■ストローク別寸法

ストローク		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600
L	ブレーキ無し	331.4	381.4	431.4	481.4	531.4	581.4	631.4	681.4	731.4	781.4	831.4	881.4
	ブレーキ有り	371.4	421.4	471.4	521.4	571.4	621.4	671.4	721.4	771.4	821.4	871.4	921.4
A		207.2	257.2	307.2	357.2	407.2	457.2	507.2	557.2	607.2	657.2	707.2	757.2
B		197	247	297	347	397	447	497	547	597	647	697	747
C		81	31	81	31	81	31	81	31	81	31	81	31
D		1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7
E		6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18
J		66	116	166	216	266	316	366	416	466	516	566	616
K		81	131	181	231	281	331	381	431	481	531	581	631

■ストローク別質量

ストローク		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600
質量 (kg)	ブレーキ無し	1.4	1.6	1.8	2.0	2.2	2.4	2.6	2.8	3	3.2	3.4	3.6
	ブレーキ有り	1.7	1.9	2.1	2.3	2.5	2.7	2.9	3.1	3.3	3.5	3.7	3.9

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
ACON-CB/CGB		1	DC24V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-189		
ACON-CYB/PLB/POB		1		●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	-	8-203		
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)		-	-	-	●	●	●	-	-	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47		
RSEL		8		-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	-	36000	-	8-49		

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
(注) アブソリュートのアクチュエーターは、RCON-ACに接続できません。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

RCA-SA4R

簡易防塵

バッテリーレスアプソ

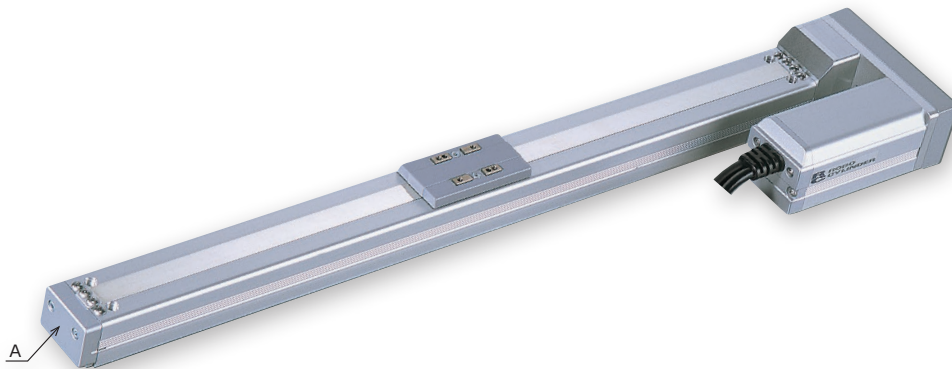
モーター折返し

本体幅
40mm

24V
ACサーボ
モーター

■型式項目

RCA - SA4R -		WA	-	20	-		-		-		-		-	
シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラ	ケーブル長	オプション						
WA	バッテリーレスアプソ	WA	20 サーボモーター 20W	10 10mm 5 5mm 2.5 2.5mm	50 ? 400 (50mmピッチ毎設定)	A3 ACON-CYB/PLB/POB A5 ACON-CB/CGB A6 RCON RSEL	N 無し P 1m S 3m M 5m X□□ 長さ指定	下記オプション 価格表参照						



水平

垂直

横立て

天吊り

省電力対応

(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) になります。製品は上写真A部にスライダ位置調整用すり割 (「寸法図」参照) が装着されます。

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格
50	—
100	—
150	—
200	—
250	—
300	—
350	—
400	—



- (1) 可搬質量は加速度 0.3G (リード 2.5 は 0.2G) で動作させた時の値です。
- (2) 動作条件 (搬送質量、加減速度等) によって、使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は 1-282 ページをご確認ください。
- (3) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- (4) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 120mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご確認ください。
- (5) RCON/RSEL 接続時は、変換ユニットもしくは変換ケーブルが必要です。詳細は 8-121 ページをご参照ください。

RCA

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	—
指定グリス塗布仕様	G1/G3/G4	3-657	—
省電力対応	LA	3-657	—
モーター左折返し仕様 (注1)	ML	3-658	—
モーター右折返し仕様 (注1)	MR	3-658	—
原点逆仕様	NM	3-658	—
スライダ部ローラー仕様	SR	3-659	—
スライダスペーサー	SS	3-660	—

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどちらかの記号をご記入ください。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	A3	A5	A6
標準タイプ	P(1m)	—	—	—
	S(3m)	—	—	—
	M(5m)	—	—	—
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	—	—	—
	X11(11m) ~ X15(15m)	—	—	—
	X16(16m) ~ X20(20m)	—	—	—
		—	—	—

(注) ロボットケーブルです。

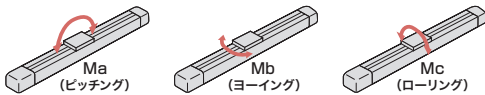
メインスペック

項目		内容		
リード	ボールねじリード (mm)	10	5	2.5
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	4	6
		最高速度 (mm/s)	665	330
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	0.3	0.3
		最高加減速度 (G)	0.3	0.2
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	1	2.5
		最高速度 (mm/s)	665	330
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	0.3	0.3
		最高加減速度 (G)	0.3	0.2
推力	定格推力 (N)	19.6	39.2	78.4
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ		
ストローク	ブレーキ保持力 (kgf)	1	2.5	4.5
	最小ストローク (mm)	50	50	50
	最大ストローク (mm)	400	400	400
	ストロークピッチ (mm)	50	50	50

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ8mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm
ロスモーション	0.1mm以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 6.9N・m
	Mb: 9.9N・m
	Mc: 17.0N・m
動的許容モーメント (注2)	Ma: 3.29N・m
	Mb: 4.71N・m
	Mc: 8.07N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	パルスレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注2) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



ストロークと最高速度

リード	ストローク	最高速度
	50~400 (50mm毎)	
10		665
5		330
2.5		165

(単位はmm/s)

オフボードチューニング時の可搬質量及び加減速度

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード	加減速度別可搬質量 (kg)																			最高速度 (mm/s)		
	0.1G	0.2G	0.3G	0.4G	0.5G	0.6G	0.7G	0.8G	0.9G	1.0G	1.1G	1.2G	1.3G	1.4G	1.5G	1.6G	1.7G	1.8G	1.9G	2.0G	標準	チューニング後
水平	10	5.2	4.6	4	3	2.5	2	1.5	1												665	665
	5	8	7	6	4.5	3.5	2.5														330	330
	2.5	10.5	8	3.5	1.75																165	165
垂直	10	1	1	1	0.7	0.5	0.4	0.35	0.3												665	665
	5	2.5	2.5	2.5	1.7	1.25	1														330	330
	2.5	4.5	4.5	1.5																	165	165

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

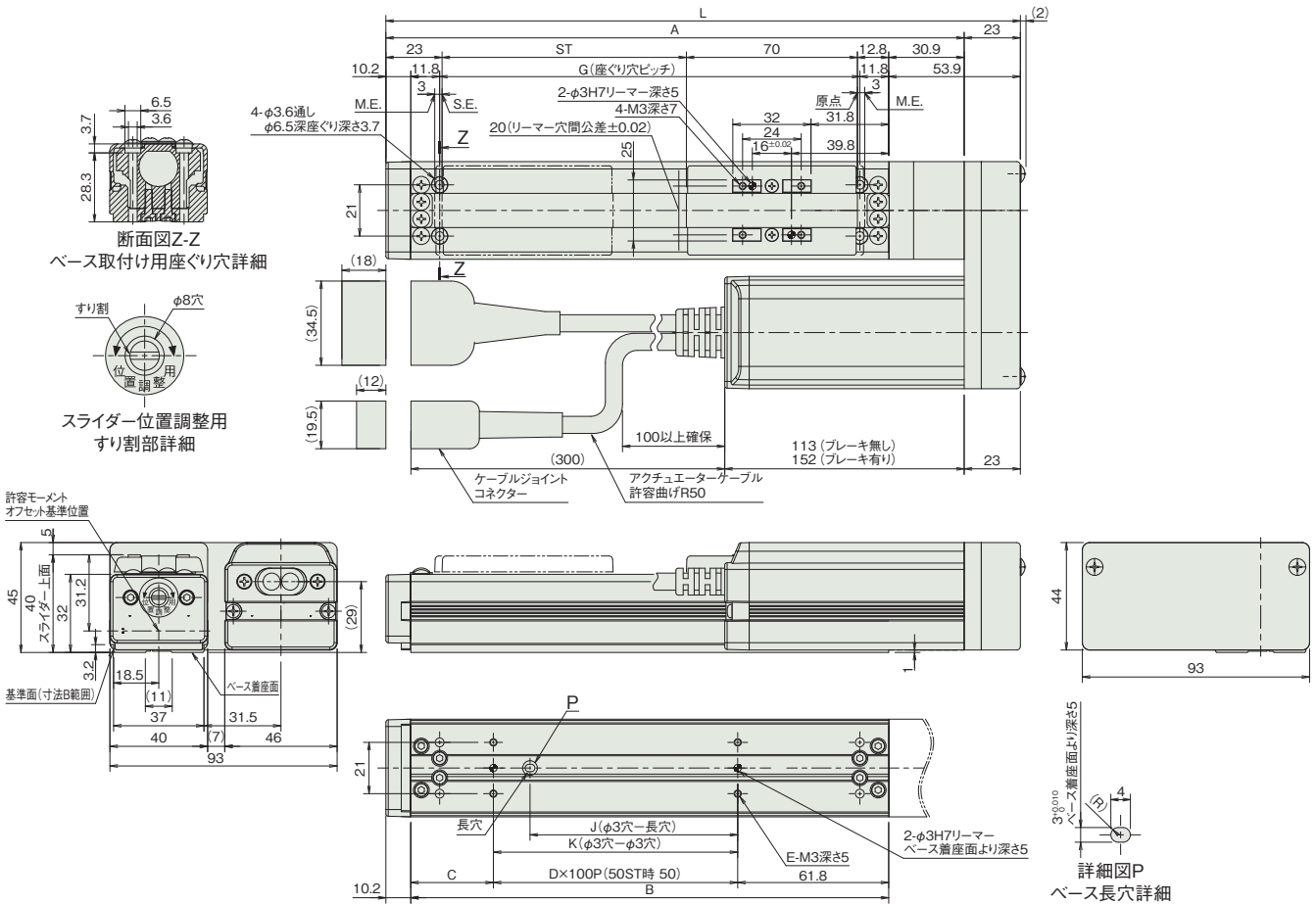
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) ケーブルジョイントコネクタにモーター・エンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は1-111ページをご参照ください。
 (注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
 (注) ベース上面の取付穴のみで固定した場合、ベースがねじれスライダの揺動異常、異音が発生する場合がありますので、ベース上面の取付穴を使用する場合はストローク200mm以下でご使用ください。

ST: ストローク
 M.E.: メカニカルエンド
 S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

	ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400
RCS4	L	209.7	259.7	309.7	359.7	409.7	459.7	509.7	559.7
	A	186.7	236.7	286.7	336.7	386.7	436.7	486.7	536.7
RCS2	B	145.6	195.6	245.6	295.6	345.6	395.6	445.6	495.6
	C	33.8	33.8	83.8	33.8	83.8	33.8	83.8	33.8
RCS3	D	-	1	1	2	2	3	3	4
	E	4	4	4	6	6	8	8	10
	G	122	172	222	272	322	372	422	472
ISB/ISPB	J	35	85	85	185	185	285	285	385
	K	50	100	100	200	200	300	300	400

■ストローク別質量

	ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	
SSPA	質量 (kg)	ブレーキ無し	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	1.3	1.4	1.5
		ブレーキ有り	1.1	1.2	1.3	1.4	1.5	1.6	1.7	1.8

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

IF	名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ	
					ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
						DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM				
オプション	ACON-CB/CGB		1	DC24V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	-	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-189	
	ACON-CYB/PLB/POB		1		●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	-	8-203	
	RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)		-	-	-	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47	
	RSEL		8		-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	36000	-	8-49	

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
 (注) アソリュートのアクチュエーターは、RCON-ACに接続できません。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

RCA-SA5R

簡易防塵

バッテリーレスアプソ

モーター折返し

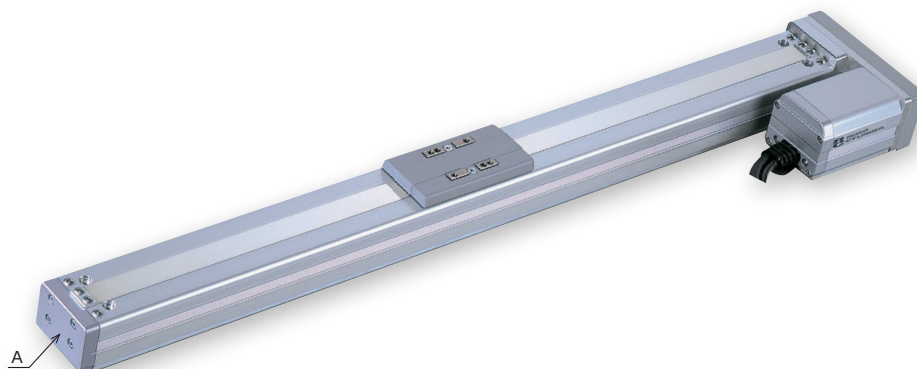
本体幅
50mm

24v
ACサーボ
モーター

型式項目

RCA - SA5R - WA - 20

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラー	ケーブル長	オプション
		WA バッテリーレスアプソ	20 サーボモーター 20W	12 12mm 6 6mm 3 3mm	50 ? 500 (50mmピッチ毎設定)	A3 ACON-CYB/PLB/POB A5 ACON-CB/CGB A6 RCON RSEL	N 無し P 1m S 3m M 5m X□ 長さ指定	下記オプション 価格表参照



水平

垂直

横立て

天吊り

省電力対応

(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) になります。製品は上写真A部にスライダ位置調整用すり割 (「寸法図」参照) が装着されます。

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格
50	-
100	-
150	-
200	-
250	-
300	-
350	-
400	-
450	-
500	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
指定グリス塗布仕様	G1/G3/G4	3-657	-
省電力対応	LA	3-657	-
モーター左折返し仕様 (注1)	ML	3-658	-
モーター右折返し仕様 (注1)	MR	3-658	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
スライダ部ローラー仕様	SR	3-659	-
ダブルスライダ仕様	W	3-662	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどちらかの記号をご記入ください。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	標準価格		
		A3	A5	A6
標準タイプ	P(1m)	-	-	-
	S(3m)	-	-	-
	M(5m)	-	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-	-

(注) ロボットケーブルです。

POINT
選定上の
注意

- (1) ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度の確認をしてください。
- (2) 可搬質量は加速度 0.3G (リード 3 は 0.2G) で動作させた時の値です。加速度の上限となります。
- (3) 動作条件 (搬送質量、加減速度等) によって、使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は 1-282 ページをご確認ください。
- (4) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- (5) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 150mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご確認ください。
- (6) RCON/RSEL 接続時は、変換ユニットもしくは変換ケーブルが必要になります。詳細は 8-121 ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

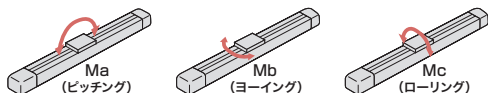
メインスペック

項目	内容		
リード	ボールねじリード (mm)	12 6 3	
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	4 8 12
		最高速度 (mm/s)	800 400 200
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	0.3 0.3 0.2
		最高加減速度 (G)	0.3 0.3 0.2
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	1 2 4
		最高速度 (mm/s)	800 400 200
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	0.3 0.3 0.2
		最高加減速度 (G)	0.3 0.3 0.2
推力	定格推力 (N)	16.7 33.3 65.7	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ	
ストローク	ブレーキ保持力 (kgf)	1 2 4	
	最小ストローク (mm)	50 50 50	
	最大ストローク (mm)	500 500 500	
	ストロークピッチ (mm)	50 50 50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ10mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 18.6N・m
	Mb: 26.6N・m
	Mc: 47.5N・m
動的許容モーメント (注2)	Ma: 5.81N・m
	Mb: 8.30N・m
	Mc: 14.8N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	パルスレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注2) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



ストロークと最高速度

ストローク	50~450 (50mm毎)	500 (mm)
リード		
12	800	760
6	400	380
3	200	190

(単位はmm/s)

オフボードチューニング時の可搬質量及び加減速度

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード	加減速度別可搬質量 (kg)																	最高速度 (mm/s)					
	0.1G	0.2G	0.3G	0.4G	0.5G	0.6G	0.7G	0.8G	0.9G	1.0G	1.1G	1.2G	1.3G	1.4G	1.5G	1.6G	1.7G	1.8G	1.9G	2.0G	標準	チューニング後	
水平	12	5.2	4.6	4	3	2.5	2	1.5	1													800	800
	6	10.5	9.2	8	6	4	2.5															400	400
	3	15.5	12	2.5																		200	200
垂直	12	1	1	1	0.7	0.55	0.4	0.3	0.25													800	800
	6	2	2	2	1.5	1.1	0.8															400	400
	3	4	4	2																		200	200

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

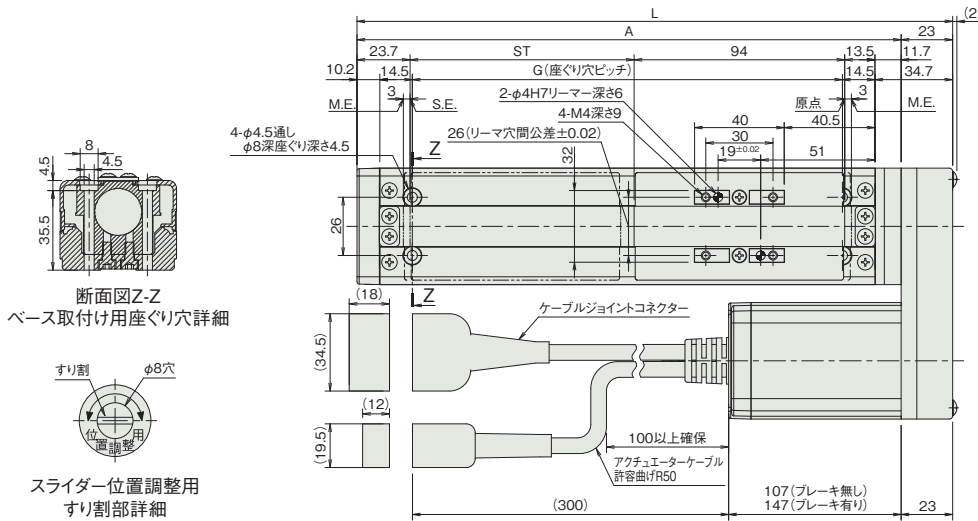
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

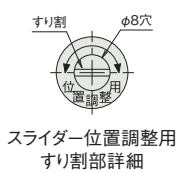


(注) ケーブルジョイントコネクタにモーター・エンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は1-111ページをご参照ください。
 (注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
 (注) ベース上面の取付穴のみで固定した場合、ベースがねじれスライダの揺動異常、異音が発生する場合がありますので、ベース上面の取付穴を使用する場合はストローク300mm以下でご使用ください。

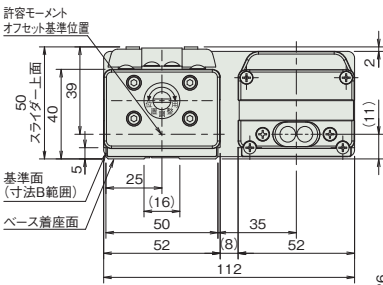
ST: ストローク
 M.E.: メカニカルエンド
 S.E.: ストロークエンド



断面図Z-Z
 ベース取付け用座ぐり穴詳細

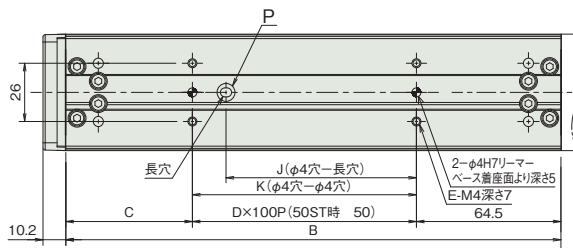
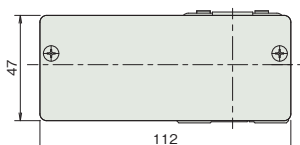
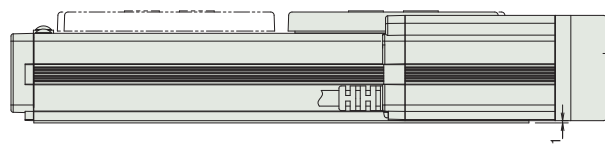


スライダ位置調整用
 すり割部詳細



許容モメント
 オフセット基準位置

基準面
 (寸法B範囲)
 ベース着座面



詳細図P
 ベース長穴詳細

■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
L	215.9	265.9	315.9	365.9	415.9	465.9	515.9	565.9	615.9	665.9
A	192.9	242.9	292.9	342.9	392.9	442.9	492.9	542.9	592.9	642.9
B	171	221	271	321	371	421	471	521	571	621
C	56.5	56.5	106.5	56.5	106.5	56.5	106.5	56.5	106.5	56.5
D	-	1	1	2	2	3	3	4	4	5
E	4	4	4	6	6	8	8	10	10	12
G	142	192	242	292	342	392	442	492	542	592
J	35	85	85	185	185	285	285	385	385	485
K	50	100	100	200	200	300	300	400	400	500

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
質量 (kg)										
	1.5	1.6	1.7	1.8	1.9	2.0	2.1	2.2	2.3	2.4
	1.8	1.9	2.0	2.1	2.2	2.3	2.4	2.5	2.6	2.7

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択												
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM				
ACON-CB/CGB		1	DC24V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	-	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-189	
ACON-CYB/PLB/POB		1		●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	-	8-203	
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)		-	-	-	●	●	●	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47	
RSEL		8		-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	-	36000	-	8-49	

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
 (注) アプソリュートのアクチュエーターは、RCON-ACに接続できません。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
 一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

RCA-SA6R

簡易防塵

バッテリーレスアプソ

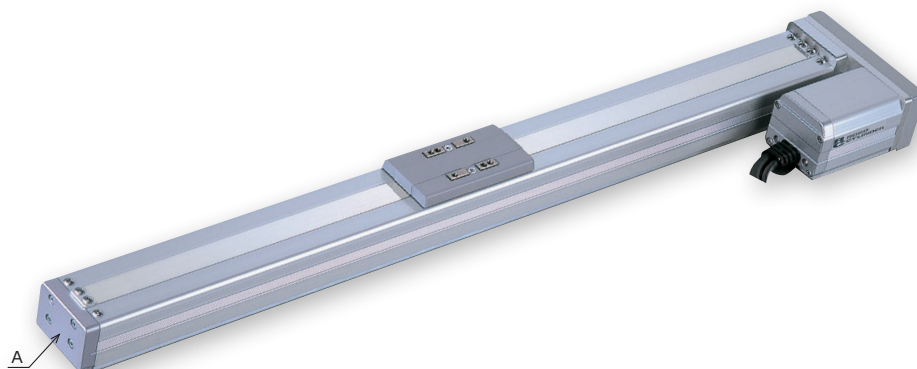
モーター折返し

本体幅
60mm

24v
ACサーボ
モーター

■型式項目

RCA - SA6R -		WA	-	30	-		-		-		-		-	
シリーズ	タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラー	ケーブル長	オプション						
		WA バッテリーレスアプソ	30 サーボモーター 30W	12 12mm 6 6mm 3 3mm	50 ? 600 (50mmピッチ毎設定)	A3 ACON-CYB/PLB/POB A5 ACON-CB/CGB A6 RCON RSEL	N 無し P 1m S 3m M 5m X <input type="checkbox"/> 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照						



水平
 垂直
 横立
 天吊り

省電力対応

(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) になります。製品は上写真A部にスライダ位置調整用ナット (「寸法図」参照) が装着されます。

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格
50	-
100	-
150	-
200	-
250	-
300	-
350	-
400	-
450	-
500	-
550	-
600	-



- (1) ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度の確認をしてください。
- (2) 可搬質量は加速度 0.3G (リード 3 は 0.2G) で動作させた時の値です。加速度の上限となります。
- (3) 動作条件 (搬送質量、加減速度等) によって、使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は 1-282 ページをご確認ください。
- (4) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- (5) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 220mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご確認ください。
- (6) RCON/RSEL 接続時は、変換ユニットもしくは変換ケーブルが必要です。詳細は 8-121 ページをご確認ください。

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
指定グリース塗布仕様	G1/G3/G4	3-657	-
省電力対応	LA	3-657	-
モーター左折返し仕様 (注1)	ML	3-658	-
モーター右折返し仕様 (注1)	MR	3-658	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
スライダ部ローラー仕様	SR	3-659	-
ダブルスライダ仕様	W	3-662	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどちらかの記号をご記入ください。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	A3	A5	A6
標準タイプ	P(1m)	-	-	-
	S(3m)	-	-	-
	M(5m)	-	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-	-
		-	-	-

(注) ロボットケーブルです。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

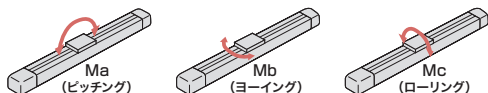
メインスペック

項目		内容			
リード	ボールねじリード (mm)	12	6	3	
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	6	12	18
		最高速度 (mm/s)	800	400	200
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.2
		最高加減速度 (G)	0.3	0.3	0.2
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	1.5	3	6
		最高速度 (mm/s)	800	400	200
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.2
		最高加減速度 (G)	0.3	0.3	0.2
推力	定格推力 (N)	24.2	48.4	96.8	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ			
ストローク	ブレーキ保持力 (kgf)	1.5	3	6	
	最小ストローク (mm)	50	50	50	
	最大ストローク (mm)	600	600	600	
	ストロークピッチ (mm)	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ10mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 38.3N・m
	Mb: 54.7N・m
	Mc: 81.0N・m
動的許容モーメント (注2)	Ma: 11.6N・m
	Mb: 16.6N・m
	Mc: 24.6N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注2) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



ストロークと最高速度

ストローク	50~450 (50mm毎)	500 (mm)	550 (mm)	600 (mm)
リード				
12	800	760	640	540
6	400	380	320	270
3	200	190	160	135

(単位はmm/s)

オフボードチューニング時の可搬質量及び加減速度

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード	0.1G	0.2G	0.3G	0.4G	0.5G	0.6G	0.7G	0.8G	0.9G	1.0G	1.1G	1.2G	1.3G	1.4G	1.5G	1.6G	1.7G	1.8G	1.9G	2.0G	最高速度 (mm/s)		
																					標準	チューニング後	
水平	12	7.8	6.9	6	4	3	2	1.5	1													800	800
	6	15.5	13.8	12	9	7	5.5															400	400
	3	23.5	18	5.5																		200	200
垂直	12	1.5	1.5	1.5	1	0.7	0.55	0.45	0.35													800	800
	6	3	3	3	2	1.5	1															400	400
	3	6	6	1.6																		200	200

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

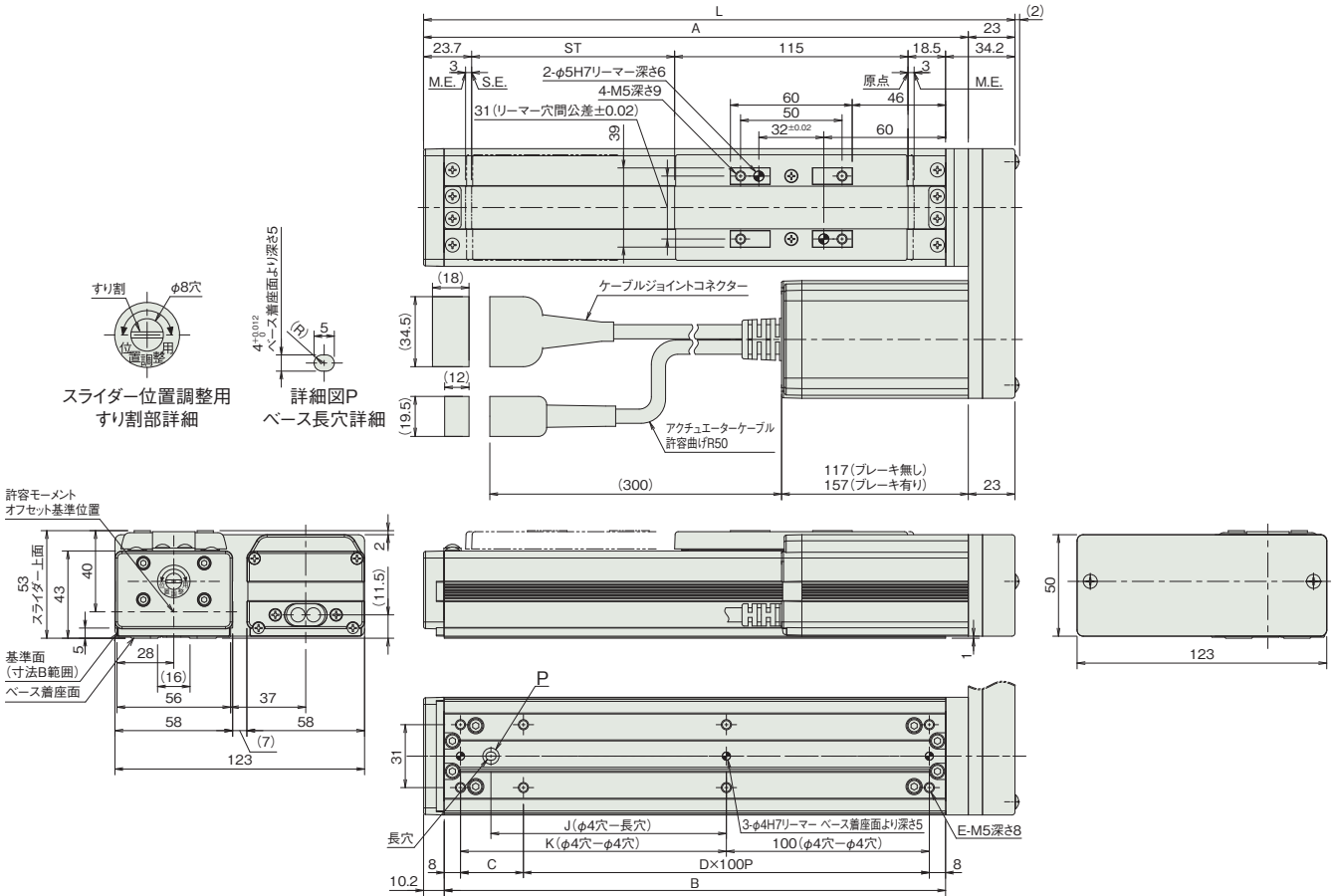
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) ケーブルジョイントコネクターにモーター・エンコーダーケーブルを接続します。ケーブルの詳細は1-111ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合は、スライダーがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600
L	241.4	291.4	341.4	391.4	441.4	491.4	541.4	591.4	641.4	691.4	741.4	791.4
A	218.4	268.4	318.4	368.4	418.4	468.4	518.4	568.4	618.4	668.4	718.4	768.4
B	197	247	297	347	397	447	497	547	597	647	697	747
C	81	31	81	31	81	31	81	31	81	31	81	31
D	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7
E	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18
J	66	116	166	216	266	316	366	416	466	516	566	616
K	81	131	181	231	281	331	381	431	481	531	581	631

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600		
質量 (kg)	ブレーキ無し		1.7	1.9	2.1	2.3	2.5	2.7	2.9	3.1	3.3	3.5	3.7	3.9
	ブレーキ有り		2.0	2.2	2.4	2.6	2.8	3.0	3.2	3.4	3.6	3.8	4.0	4.2

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	ポジショナー	パルス列	プログラム	制御方法											最大位置決め点数	標準価格	参照ページ	
							ネットワーク ※選択														
							DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM			
ACON-CB/CGB		1	DC24V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-189
ACON-CYB/PLB/POB		1		●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	-	8-203
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)		-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8		-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	-	36000	-	8-49

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
(注) アブソリュートのアクチュエーターは、RCON-ACに接続できません。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

選定





注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCS4

サーボモーター 200V				
RCS4	スライダー	RCS4-SA4C	3-231	
		RCS4-SA6C	3-235	
		RCS4-SA7C	3-239	
		RCS4-SA8C	3-243	
	ワイドスライダー	RCS4-WSA10C	3-247	
		RCS4-WSA12C	3-251	
		RCS4-WSA14C	3-255	
		RCS4-WSA16C	3-259	
	スライダー 【折返しタイプ】	RCS4-SA4R	3-263	
		RCS4-SA6R	3-267	
		RCS4-SA7R	3-271	
		RCS4-SA8R	3-275	
	ワイドスライダー 【折返しタイプ】	RCS4-WSA10R	3-279	
		RCS4-WSA12R	3-283	
		RCS4-WSA14R	3-287	
		RCS4-WSA16R	3-291	

選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

RCS4-SA4C



■型式項目

RCS4 - SA4C - WA - 60 -									
シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 WA バッテリーレスアップ	モーター種類 60 サーボモーター 60W	リード 16 16mm 10 10mm 5 5mm 2.5 2.5mm	ストローク 50 50mm 500 500mm (50mm毎)	適応コントローラー T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し P 1m S 3m M 5m X 長さ指定 R ロボットケーブル	オプション 下記オプション 価格表参照	



■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
50	-	300	-
100	-	350	-
150	-	400	-
200	-	450	-
250	-	500	-

■オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
ケーブル取出し方向変更(上側)	CJT	3-656	-
ケーブル取出し方向変更(右側)	CJR	3-656	-
ケーブル取出し方向変更(左側)	CJL	3-656	-
ケーブル取出し方向変更(下側)	CJB	3-656	-
高精度仕様(注1)	HPR	3-657	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
スライダ部ローラー仕様	SR	3-659	-
ダブルスライダ仕様(注2)	W	3-662	-

(注1) ダブルスライダ仕様時は、選択できません。
 (注2) 選択できないリードがあります。(1-253ページ参照)

■ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	P(1m)	-	-
	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-
ロボットケーブル	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-

POINT
選定上の注意

- ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度をご確認ください。
- 加速度を上げると可搬質量は低下します。詳細は「加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 動作条件(搬送質量、加減速度等)によって、使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は 1-282 ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 150mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご参照ください。

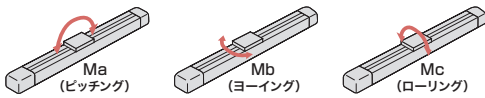
■メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	16	10	5	2.5	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)	10	14	17	20
		最高速度(mm/s)	960	600	300	150
	速度/加減速度	定格加減速度(G)	0.3	0.5	0.5	0.7
		最高加減速度(G)	1.2	1.2	1	0.7
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)	3	5	8	12
		最高速度(mm/s)	960	600	300	150
	速度/加減速度	定格加減速度(G)	0.5	0.5	0.5	0.5
		最高加減速度(G)	1.2	1.2	1	0.7
推力	定格推力(N)	53	85	170	340	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
ストローク	ブレーキ保持力(kgf)	3	5	8	12	
	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	500	500	500	500	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ8mm 転造C10
繰返し位置決め精度(注3)	±0.01mm【±0.005mm】
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma：13.0N・m
	Mb：18.6N・m
	Mc：25.3N・m
動的許容モーメント(注4)	Ma：5.0N・m
	Mb：7.1N・m
	Mc：9.7N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注3)【 】内は高精度仕様の場合です。
 (注4) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢 リード (mm)	水平					垂直				
	加速度(G)									
	0.3	0.5	0.7	1.0	1.2	0.3	0.5	0.7	1.0	1.2
16	10	8	6	6	4	3	3	1.5	1.5	1
10	14	14	12	10	6	5	3	3	3	2
5	17	17	15	15		8	8	6	6	
2.5	20	20	20			12	12	10		

■ストロークと最高速度

リード	ストローク	50~450 (50mm毎)	500 (mm)
	16		960
10		600	555
5		300	275
2.5		150	135

(単位はmm/s)

■オフボードチューニング時の可搬質量及び加減速度

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード	加減速度別可搬質量(kg)																最高速度(mm/s)			
	0.3G	0.5G	0.7G	1.0G	1.2G	1.5G	2.0G	2.2G	2.5G	2.7G	3.0G	3.2G	3.5G	3.7G	4.0G	4.2G	4.5G	標準	チューニング後	
水平	16	10	8	6	6	4	3.5	3	2.75	2.5	2.25	2	2	1.75	1.5	1.25	1	1	960	960
	10	14	14	12	10	6	5	4.5	4	3.5	3	2.5	2.25	2	1.75	1.5	1.25	1	600	600
	5	17	17	15	15	14.5	14	11	10	9	8	7	6.5	6	5.5	5	4.5	4	300	300
	2.5	20	20	20	20	17	11												150	150
垂直	16	3	3	1.5	1.5	1	1	1	1	0.75	0.75								960	960
	10	5	5	3	3	2	2	2	1.5	1.5	1	1							600	600
	5	8	8	6	6	5.75	5.5	5.25	5	4.75	4.5	4.25							300	300
	2.5	12	12	10	8	7	6												150	150

選定
注意事項
スライダ
リニアサーボ
ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S
RCP3/4
RCP5
RCA
RCS4
RCS2
RCS3
ISB/
ISPB
SSPA
ISA/
ISPA
ISDB/
ISPDB
NSA
NS
IF
オプション

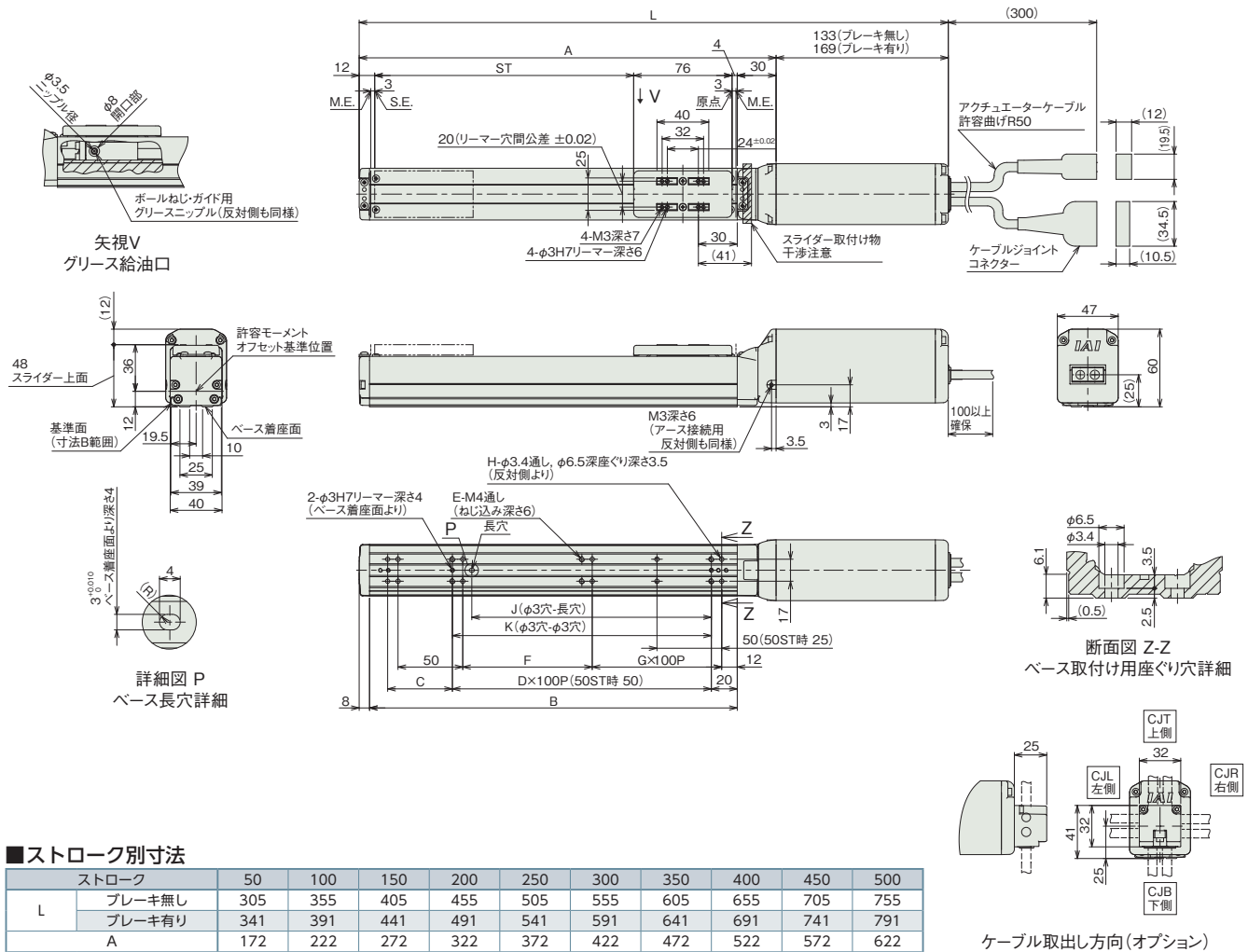
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	
L	ブレーキ無し	305	355	405	455	505	555	605	655	705	755
	ブレーキ有り	341	391	441	491	541	591	641	691	741	791
A	172	222	272	322	372	422	472	522	572	622	
B	134	184	234	284	334	384	434	484	534	584	
C	50	50	100	50	100	50	100	50	100	50	
D	-	1	1	2	2	3	3	4	4	5	
E	6	6	6	8	8	10	10	12	12	14	
F	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	
G	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4	
H	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	
J	35	85	85	185	185	285	285	385	385	485	
K	50	100	100	200	200	300	300	400	400	500	

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
質量 (kg)	ブレーキ無し	1.2	1.3	1.4	1.5	1.5	1.6	1.7	1.8	2.0
	ブレーキ有り	1.4	1.5	1.6	1.7	1.7	1.8	1.9	2.0	2.2

■適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	-	-	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47		
RSEL		8	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	-	-	36000	-	8-49		
SCON-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	-	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215		
SSEL-CS		2	-	●	-	●	●	-	-	-	-	●	-	-	-	20000	-	8-245		
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	-	-	●	-	-	-	20000	-	8-273		
XSEL-RA/SA		8	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273		

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

RCS4-SA6C



■型式項目

RCS4 - SA6C -		WA		100											
シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 WA バッテリーレスアップ		モーター種類 100 サーマーター 100W		リード 30 30mm 20 20mm 12 12mm 6 6mm 3 3mm		ストローク 50 50mm 800 800mm (50mm毎)		適応コントローラー T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL		ケーブル長 N 無し P 1m S 3m M 5m X <input type="checkbox"/> 長さ指定 R <input type="checkbox"/> ロボットケーブル		オプション 下記オプション 価格表参照	



■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
50	-	450	-
100	-	500	-
150	-	550	-
200	-	600	-
250	-	650	-
300	-	700	-
350	-	750	-
400	-	800	-



- ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度をご確認ください。
- 加速度を上げると可搬質量は低下します。詳細は「加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 動作条件（搬送質量、加減速度等）によって、使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は 1-282 ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 220mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご参照ください。

■オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
ケーブル取出し方向変更(上側)	CJT	3-656	-
ケーブル取出し方向変更(右側)	CJR	3-656	-
ケーブル取出し方向変更(左側)	CJL	3-656	-
ケーブル取出し方向変更(下側)	CJB	3-656	-
高精度仕様(注1)	HPR	3-657	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
スライダー部ローラー仕様	SR	3-659	-
ダブルスライダー仕様(注2)	W	3-662	-

(注1) リード30の時とダブルスライダー仕様時は、選択できません。
 (注2) 選択できないリードがあります。(1-253ページ参照)

■ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	P(1m)	-	-
	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
ロボットケーブル	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-
	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-

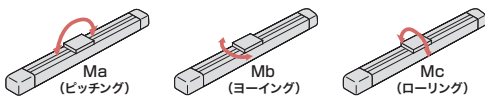
■メインスペック

項目		内容					
リード	ボールねじリード (mm)	30	20	12	6	3	
	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	11	18	30	45	45
水平	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	1600	1200	720	360	180
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度 (G)	1.2	1.2	1.2	1	0.7
垂直	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	1600	1200	720	360	180
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	1	0.3
		最高加減速度 (G)	1.2	1.2	1.2	1	0.7
推力	定格推力 (N)	57	85	142	283	566	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁動作電磁ブレーキ					
	ブレーキ保持力 (kgf)	3.5	6	11	15	15	
ストローク	最小ストローク (mm)	50	50	50	50	50	
	最大ストローク (mm)	800	800	800	800	800	
	ストロークピッチ (mm)	50	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ10mm 転造C10
繰返し位置決め精度 (注3)	±0.01mm 【±0.005mm】
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 48.5N・m
	Mb: 69.3N・m
	Mc: 103N・m
動的許容モーメント (注4)	Ma: 11.6N・m
	Mb: 16.6N・m
	Mc: 24.6N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダ種類	パルスリニアアブソリュート
エンコーダパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注3) 【 】内は高精度仕様 (リード3、6、12、20) の場合です。
 (注4) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢	水平					垂直				
	加速度 (G)									
リード (mm)	0.3	0.5	0.7	1.0	1.2	0.3	0.5	0.7	1.0	1.2
30	11	6	6	4	3	3.5	2	2	1.5	1.5
20	18	15	10	8	6	6	5	4	4	2
12	30	24	20	15	15	11	10	10	8	8
6	45	30	20	20		15	15	15	15	
3	45	30	20			15	14	10		

■ストロークと最高速度

ストローク	50~500 (50mm毎)	550 (mm)	600 (mm)	650 (mm)	700 (mm)	750 (mm)	800 (mm)
30	1600		1450	1260	1100	970	860
20	1200	1130	970	840	735	650	575
12	720	620	535	460	405	355	315
6	360	305	265	230	200	175	155
3	180	150	130	115	100	85	75

(単位はmm/s)

■オフボードチューニング時の可搬質量及び加減速度

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード		加減速度別可搬質量 (kg)															最高速度 (mm/s)			
		0.3G	0.5G	0.7G	1.0G	1.2G	1.5G	2.0G	2.2G	2.5G	2.7G	3.0G	3.2G	3.5G	3.7G	4.0G	4.2G	4.5G	標準	チューニング後
水平	30	11	6	6	4	3	2.5	2	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.25	1.25	1	1	1	1600	1800
	20	18	15	10	8	6	5	4.5	4	3.5	2.5	2	2	2	2	2	2	1.75	1200	1200
	12	30	24	20	15	15	9	6	5.5	5	4	3.5	3.5	3	3	2.5	2.5	2	720	720
	6	45	30	20	20	18	16	11	9	7.5	7	5.75	5	4	3.5	3	2.5	2	360	360
	3	45	30	20	12	7.5	2.5												180	180
垂直	30	3.5	2	2	1.5	1.5	1.5	1.5	1	1									1600	1800
	20	6	5	4	4	2	2	2	2	2									1200	1200
	12	11	10	10	8	8	7	6	5	4	3.5	3							720	720
	6	15	15	15	15	11	9	6.5	6	5	4	4							360	360
	3	15	14	10	6	4	1												180	180

選定
注意事項
スライダ
リニアサーボ
ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S
RCP3/4
RCP5
RCA
RCS4

RCS2
RCS3
ISB/
ISPB
SSPA
ISA/
ISPA
ISDB/
ISDPB
NSA
NS
IF
オプション

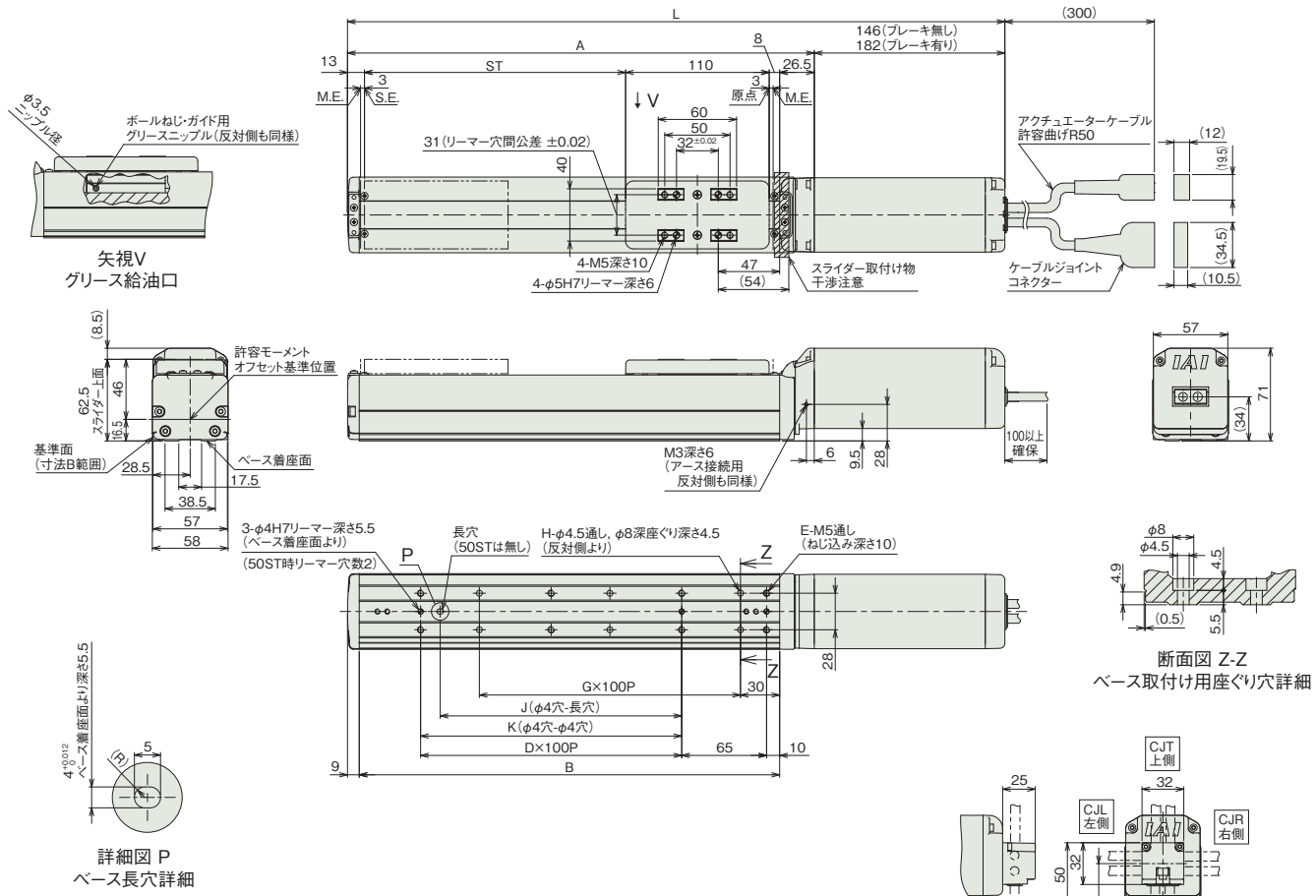
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	
L	ブレーキ無し	353.5	403.5	453.5	503.5	553.5	603.5	653.5	703.5	753.5	803.5	853.5	903.5	953.5	1003.5	1053.5	1103.5
	ブレーキ有り	389.5	439.5	489.5	539.5	589.5	639.5	689.5	739.5	789.5	839.5	889.5	939.5	989.5	1039.5	1089.5	1139.5
A	207.5	257.5	307.5	357.5	407.5	457.5	507.5	557.5	607.5	657.5	707.5	757.5	807.5	857.5	907.5	957.5	
B	172	222	272	322	372	422	472	522	572	622	672	722	772	822	872	922	
D	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	
E	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	
G	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	
H	4	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	
J	0	85	85	185	185	285	285	385	385	485	485	585	585	685	685	785	
K	0	100	100	200	200	300	300	400	400	500	500	600	600	700	700	800	

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	
質量 (kg)	ブレーキ無し	2.0	2.2	2.4	2.6	2.7	2.9	3.1	3.3	3.4	3.6	3.8	4.0	4.2	4.3	4.5	4.7
	ブレーキ有り	2.3	2.5	2.7	2.9	3.0	3.2	3.4	3.6	3.7	3.9	4.1	4.3	4.5	4.6	4.8	5.0

■適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジションナ	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択												
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM				
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	-	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	-	●	-	●	●	-	●	-	-	-	●	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	●	-	-	-	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	●	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

RCS4-SA7C



■型式項目

RCS4	-	SA7C	-	WA	-	200	-		-		-		-		-		-		
シリーズ		タイプ		エンコーダー種類 WA バッテリーレスアップ		モーター種類 200 サーボモーター 200W		リード 36 36mm 24 24mm 16 16mm 8 8mm 4 4mm		ストローク 50 50mm 800 800mm (50mm毎)		適応コントローラー T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL		ケーブル長 N 無し P 1m S 3m M 5m X 長さ指定 R ロボットケーブル		オプション 下記オプション 価格表参照			



■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
50	-	450	-
100	-	500	-
150	-	550	-
200	-	600	-
250	-	650	-
300	-	700	-
350	-	750	-
400	-	800	-

POINT
選定上の注意

- ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度をご確認ください。
- 加速度を上げると可搬質量は低下します。詳細は「加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 動作条件（搬送質量、加減速度等）によって、使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は 1-282 ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 300mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご参照ください。

■オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
ケーブル取出し方向変更(上側)	CJT	3-656	-
ケーブル取出し方向変更(右側)	CJR	3-656	-
ケーブル取出し方向変更(左側)	CJL	3-656	-
ケーブル取出し方向変更(下側)	CJB	3-656	-
高精度仕様(注1)	HPR	3-657	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
スライダ一部ローラー仕様	SR	3-659	-
ダブルスライダ仕様(注2)	W	3-662	-

(注1) リード24、36の時とダブルスライダ仕様時は、選択できません。
(注2) 選択できないリードがあります。(1-253ページ参照)

■ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	P(1m)	-	-
	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	R01(1m) ~ R03(3m) R04(4m) ~ R05(5m)	-	-
ロボットケーブル	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-

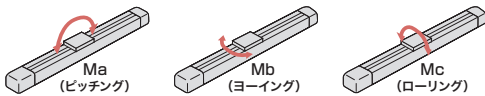
■メインスペック

項目		内容					
リード	ボールねじリード (mm)	36	24	16	8	4	
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	7	30	40	45	50
		最高速度 (mm/s)	1800	1500	1000	500	240
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	0.5	0.3	0.3	0.3	0.5
		最高加減速度 (G)	1.2	1.2	1.2	1	0.7
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	4	7	12	20	25
		最高速度 (mm/s)	1800	1500	1000	500	240
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	0.5	0.5	0.5	0.7	0.5
		最高加減速度 (G)	1.2	1.2	1.2	1	0.7
推力	定格推力 (N)	95	142	214	427	855	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ					
ストローク	ブレーキ保持力 (kgf)	4	7	12	20	25	
	最小ストローク (mm)	50	50	50	50	50	
	最大ストローク (mm)	800	800	800	800	800	
	ストロークピッチ (mm)	50	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ12mm 転造C10
繰返し位置決め精度 (注3)	±0.01mm 【±0.005mm】
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma：115N・m
	Mb：115N・m
	Mc：229N・m
動的許容モーメント (注4)	Ma：44.7N・m
	Mb：44.7N・m
	Mc：89.1N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注3) 【 】内は高精度仕様(リード4、8、16)の場合です。
 (注4) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢	水平					垂直				
	加速度 (G)									
リード (mm)	0.3	0.5	0.7	1.0	1.2	0.3	0.5	0.7	1.0	1.2
36	7	7	6	4	3	4	4	3	2	2
24	30	12	10	6	5	7	7	6	5	4
16	40	30	15	15	12	12	12	10	8	8
8	45	40	40	35		20	20	20	18	
4	50	50	40			25	25	20		

■ストロークと最高速度

ストローク	50~500 (50mm毎)	550 (mm)	600 (mm)	650 (mm)	700 (mm)	750 (mm)	800 (mm)
36		1800		1620	1420	1260	1120
24	1500	1440	1240	1095	965	850	760
16	1000	965	830	720	635	560	500
8	500	475	410	355	315	275	245
4	240	235	205	175	155	135	120

(単位はmm/s)

■オフボードチューニング時の可搬質量及び加減速度

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード	加減速度別可搬質量 (kg)															最高速度 (mm/s)				
	0.3G	0.5G	0.7G	1.0G	1.2G	1.5G	2.0G	2.2G	2.5G	2.7G	3.0G	3.2G	3.5G	3.7G	4.0G	4.2G	4.5G	標準	チューニング後	
水平	36	7	7	6	4	3	3	2.5	2.5	2	2	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1	1800	2150	
	24	30	12	10	6	5	5	5	5	4	4	3	3	3	3	3	3	1500	1500	
	16	40	30	15	15	12	12	10	10	9	8	7	6	6	5.5	5	4	3.5	1000	1000
	8	45	40	40	35	30	25	18	15	10	9	9	9	8	7	6	5	4	500	500
	4	50	50	40	25	15	5												240	240
垂直	36	4	4	3	2	2	2	2	1.5	1.5	1.5							1800	2150	
	24	7	7	6	5	4	4	4	3.5	3.5	3	3						1500	1500	
	16	12	12	10	8	8	8	5	5	5	5							1000	1000	
	8	20	20	20	18	15	12	10	10	8	7	7						500	500	
	4	25	25	20	12	8	3											240	240	

選定
注意事項
スライダ
リニアサーボ
ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S
RCP3/4
RCP5
RCA
RCS4

RCS2
RCS3
ISB/
ISPB
SSPA
ISA/
ISPA
ISDB/
ISDPB
NSA
NS
IF
オプション

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド

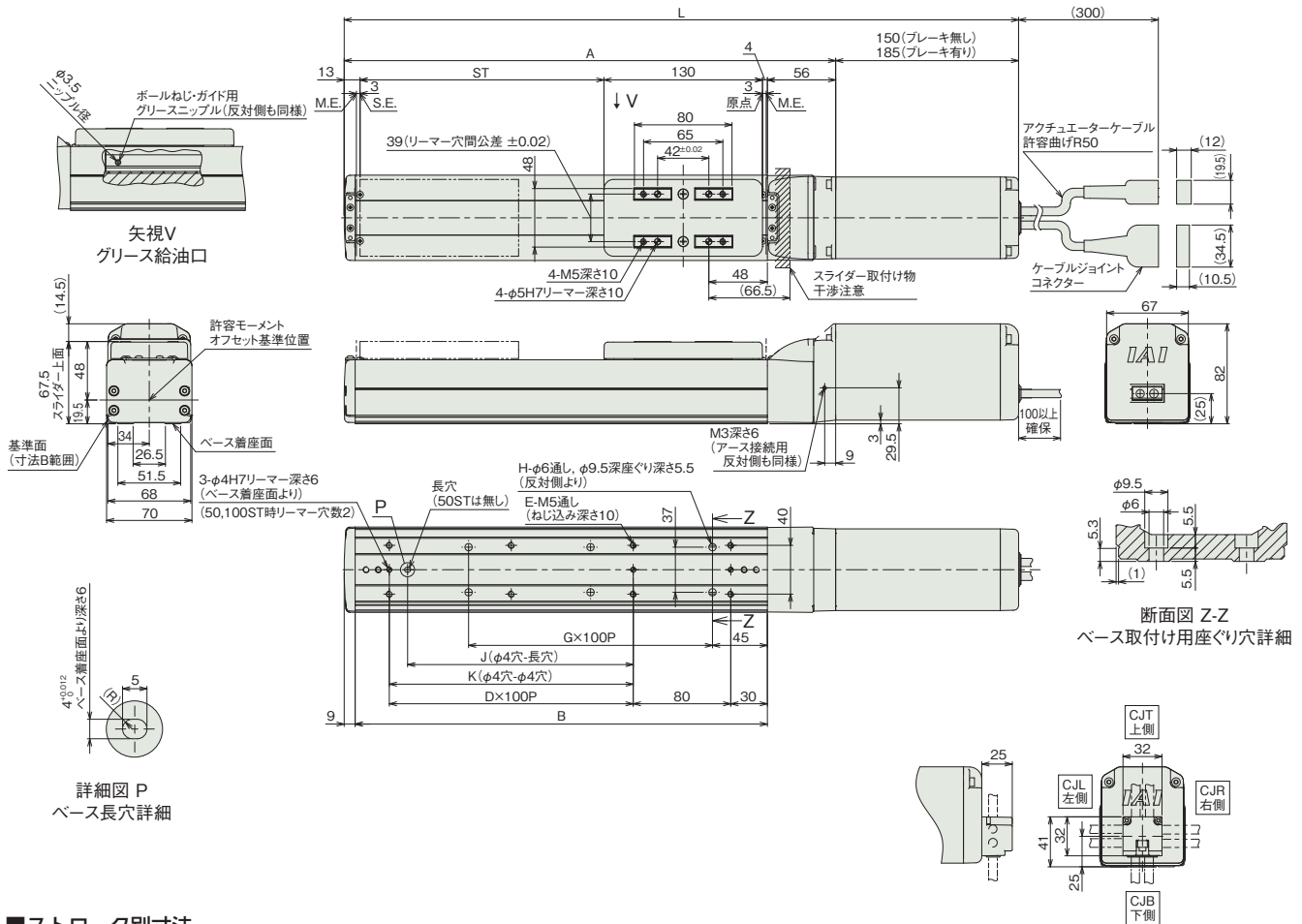
選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式



■ストローク別寸法

ストローク		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
L	ブレーキ無し	403	453	503	553	603	653	703	753	803	853	903	953	1003	1053	1103	1153
	ブレーキ有り	438	488	538	588	638	688	738	788	838	888	938	988	1038	1088	1138	1188
A		253	303	353	403	453	503	553	603	653	703	753	803	853	903	953	1003
B		188	238	288	338	388	438	488	538	588	638	688	738	788	838	888	938
D		0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8
E		4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20
G		1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8
H		4	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18
J		0	85	85	185	185	285	285	385	385	485	485	585	585	685	685	785
K		0	0	100	200	200	300	300	400	400	500	500	600	600	700	700	800

■ストローク別質量

ストローク		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
質量 (kg)	ブレーキ無し	3.5	3.8	4.0	4.3	4.5	4.7	5.0	5.2	5.4	5.7	5.9	6.1	6.4	6.6	6.8	7.1
	ブレーキ有り	4.0	4.3	4.5	4.8	5.0	5.2	5.5	5.7	5.9	6.2	6.4	6.6	6.9	7.1	7.3	7.6

■適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	ポジション	パルス列	プログラム	制御方法											最大位置決め点数	標準価格	参照ページ								
							ネットワーク ※選択																					
																	DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47								
RSEL		8	-	-	●	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	36000	-	8-49								
SCON-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215								
SSEL-CS		2	-	●	-	●	●	●	-	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-245								
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	-	-	-	20000	-	8-273								
XSEL-RA/SA		8	-	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	●	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273								

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCS4-SA8C

±10μm 標準	±5μm 高精度 オプション設定	簡易防塵	バッテリー レスアップ	モーター ストレート	本体幅 90mm	200V ACサーボ モーター	400W
-------------	------------------------	------	----------------	---------------	-------------	-----------------------	------

■型式項目

RCS4 - SA8C - WA - 400

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類 WA バッテリーレスアップ	モーター種類 400 サーボモーター 400W	リード 48 48mm 30 30mm 20 20mm 10 10mm 5 5mm	ストローク 50 50mm 1100 1100mm (50mm毎)	適応コントローラ T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し P 1m S 3m M 5m X <input type="checkbox"/> 長さ指定 R <input type="checkbox"/> ロボットケーブル	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	----------------------------	---------------------------------	--	--	--	---	---------------------------



CE RoHS 10

水平 垂直 横立 天吊り

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
50	-	600	-
100	-	650	-
150	-	700	-
200	-	750	-
250	-	800	-
300	-	850	-
350	-	900	-
400	-	950	-
450	-	1000	-
500	-	1050	-
550	-	1100	-

POINT
選定上の注意

- ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度をご確認ください。
- 加速度を上げると可搬質量は低下します。詳細は「加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 動作条件（搬送質量、加減速度等）によって、使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は 1-282 ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 400mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご参照ください。

■オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
ケーブル取出し方向変更(上側)	CJT	3-656	-
ケーブル取出し方向変更(右側)	CJR	3-656	-
ケーブル取出し方向変更(左側)	CJL	3-656	-
ケーブル取出し方向変更(下側)	CJB	3-656	-
高精度仕様(注1)	HPR	3-657	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
スライダ部ローラー仕様	SR	3-659	-
ダブルスライダ仕様(注2)	W	3-662	-

(注1) リード30、48の時とダブルスライダ仕様時は、選択できません。
(注2) 選択できないリードがあります。(1-253ページ参照)

■ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	P(1m)	-	-
	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-
ロボットケーブル	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-

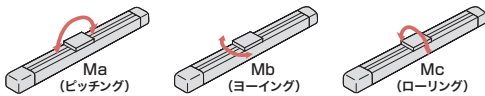
■メインスペック

項目		内容					
リード	ボールねじリード(mm)	48	30	20	10	5	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)	8	30	60	80	90
		最高速度(mm/s)	2200	1800	1200	600	300
	速度/加減速度	定格加減速度(G)	0.5	0.3	0.3	0.5	0.5
		最高加減速度(G)	1.2	1.2	1.2	1	0.7
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)	-	12	20	35	45
		最高速度(mm/s)	-	1800	1200	600	300
	速度/加減速度	定格加減速度(G)	-	0.5	0.5	0.7	0.5
		最高加減速度(G)	-	1.2	1.2	1	0.7
推力	定格推力(N)	141	226	339	678	1357	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ					
	ブレーキ保持力(kgf)	-	12	20	35	45	
ストローク	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	1100	1100	1100	1100	1100	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ16mm 転造C10
繰返し位置決め精度(注3)	±0.01mm【±0.005mm】
ロスモーション	0.1mm以下
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 219N・m
	Mb: 219N・m
	Mc: 414N・m
動的許容モーメント(注4)	Ma: 77.0N・m
	Mb: 77.0N・m
	Mc: 146N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注3)【 】内は高精度仕様(リード5、10、20)の場合です。
 (注4) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。
 1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢	水平					垂直				
	加速度(G)									
	0.3	0.5	0.7	1.0	1.2	0.3	0.5	0.7	1.0	1.2
リード(mm)	0.3	0.5	0.7	1.0	1.2	0.3	0.5	0.7	1.0	1.2
48	8	8	6	5	4					
30	30	25	20	15	10	12	12	10	8	6
20	60	40	30	20	15	20	20	18	15	12
10	80	80	70	60		35	35	35	30	
5	90	90	70			45	45	35		

■ストロークと最高速度

ストローク	50~600 (50mm毎)	650 (mm)	700 (mm)	750 (mm)	800 (mm)	850 (mm)	900 (mm)	950 (mm)	1000 (mm)	1050 (mm)	1100 (mm)
48	2200			2180	1950	1760	1590	1450	1320	1210	1110
30	1800	1640	1440	1280	1155	1040	940	855	780	715	660
20	1200	1090	960	860	770	695	630	570	520	480	440
10	600	540	480	430	385	345	310	285	260	235	220
5	300	270	240	215	190	175	155	140	130	120	110

(単位はmm/s)

■オフボードチューニング時の可搬質量及び加減速度

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード	加減速度別可搬質量(kg)															最高速度(mm/s)				
	0.3G	0.5G	0.7G	1.0G	1.2G	1.5G	2.0G	2.2G	2.5G	2.7G	3.0G	3.2G	3.5G	3.7G	4.0G	4.2G	4.5G	標準	チューニング後	
水平	48	8	8	6	5	4	3.5	3	2.5	2	1.5	1	1	1	0.5	0.5	0.5	2200	2500	
	30	30	25	20	15	10	9	8	7	6	5	4	4	4	3.75	3.75	3	1800	1800	
	20	60	40	30	20	15	13	10	9	8	7	6	5	5	4	4	3	1200	1200	
	10	80	80	70	60	58	55	43	35	30	25	20	18	15	13	12	10	8	600	600
	5	90	90	70	50	40	25												300	300
垂直	48																			
	30	12	12	10	8	6	5.5	5	4.5	3.5	3							1800	1800	
	20	20	20	18	15	12	10	8	7	6	5	4						1200	1200	
	10	35	35	35	30	28	25	23	20	18	16	14						600	600	
	5	45	45	35	30	22	15											300	300	

選定
注意事項
スライダ
リニアサーボ
ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S
RCP3/4
RCP5
RCA
RCS4

RCS2
RCS3
ISB/
ISPB
SSPA
ISA/
ISPA
ISDB/
ISDPB
NSA
NS
IF
オプション

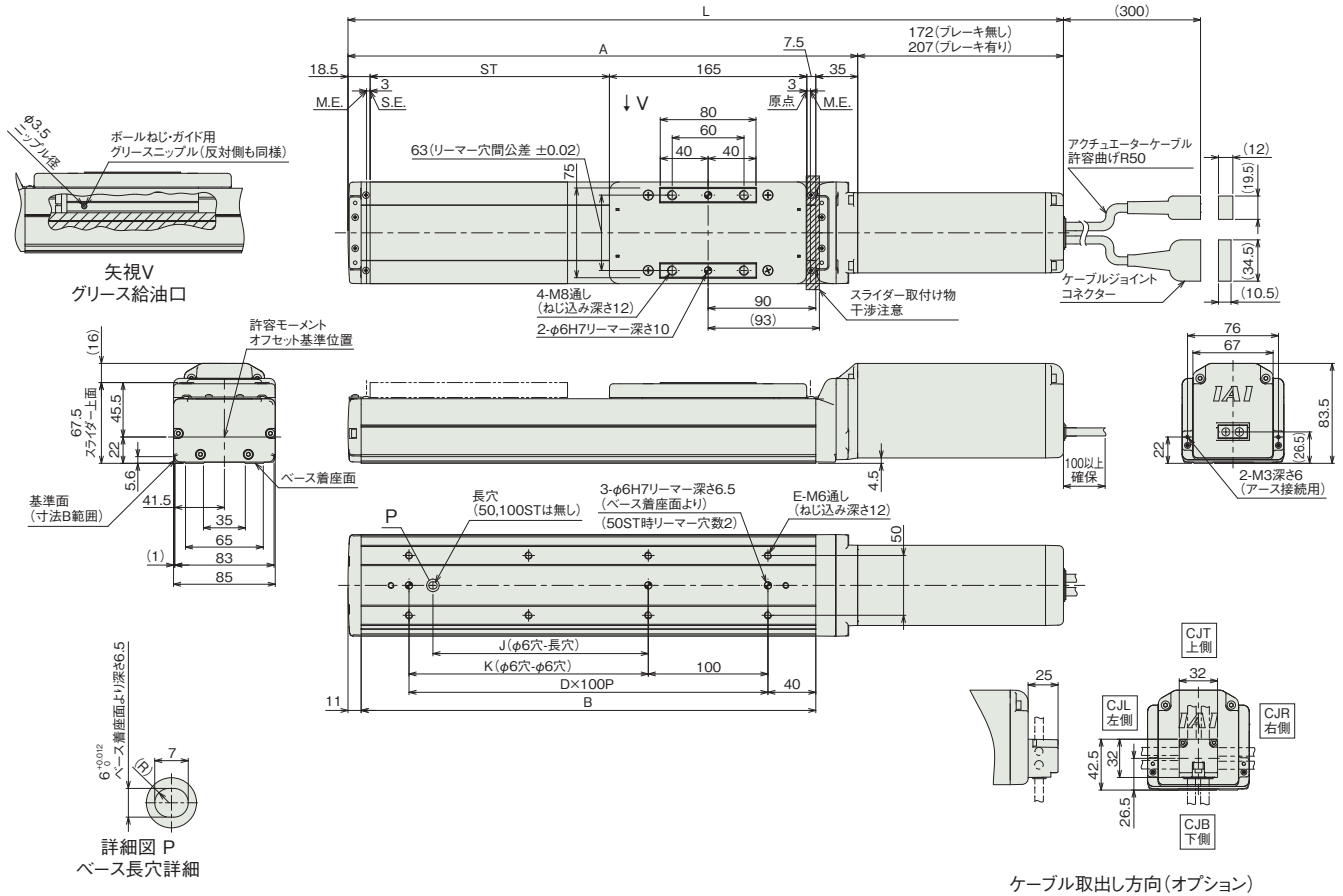
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



ケーブル取出し方向(オプション)

■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	
L	ブレーキ無し	448	498	548	598	648	698	748	798	848	898	948	998	1048	1098	1148	1198	1248	1298	1348	1398	1448	1498
	ブレーキ有り	483	533	583	633	683	733	783	833	883	933	983	1033	1083	1133	1183	1233	1283	1333	1383	1433	1483	1533
A	276	326	376	426	476	526	576	626	676	726	776	826	876	926	976	1026	1076	1126	1176	1226	1276	1326	
B	230	280	330	380	430	480	530	580	630	680	730	780	830	880	930	980	1030	1080	1130	1180	1230	1280	
D	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11	12	
E	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	
J	0	0	80	180	180	280	280	380	380	480	480	580	580	680	680	780	780	880	880	980	980	1080	
K	0	100	100	200	200	300	300	400	400	500	500	600	600	700	700	800	800	900	900	1000	1000	1100	

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100
質量 (kg)	4.7	5.0	5.3	5.6	5.9	6.2	6.5	6.8	7.1	7.4	7.6	7.9	8.2	8.5	8.8	9.1	9.4	9.7	10.0	10.3	10.6	10.8
	5.2	5.5	5.8	6.1	6.4	6.7	7.0	7.3	7.6	7.9	8.1	8.4	8.7	9.0	9.3	9.6	9.9	10.2	10.5	10.8	11.1	11.3

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ	
				ポジションナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択														
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM						
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	-	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	●	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	単相AC 100V/200V	●	-	●	●	●	●	-	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	-	●	●	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

RCS4-WSA10C



選定

注意事項

スライダ

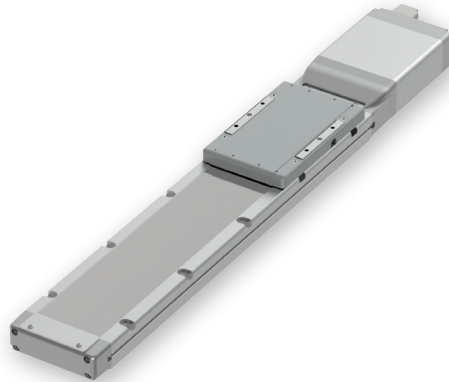
リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

■型式項目

RCS4 - WSA10C - WA - 60

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類 WA バッテリーレスアプソ	モーター種類 60 サervoモーター 60W	リード 16 16mm 10 10mm 5 5mm 2.5 2.5mm	ストローク 50 50mm 500 500mm (500mm毎)	適応コントローラ T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し P 1m S 3m M 5m X 長さ指定 R ロボットケーブル	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	----------------------------	-------------------------------	---	---	--	---	---------------------------



■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
50	-	300	-
100	-	350	-
150	-	400	-
200	-	450	-
250	-	500	-

■オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
ケーブル取出し方向変更(上側)(注1)	CJT	3-656	-
ケーブル取出し方向変更(右側)(注1)	CJR	3-656	-
ケーブル取出し方向変更(左側)(注1)	CJL	3-656	-
ケーブル取出し方向変更(下側)(注1)	CJB	3-656	-
高精度仕様	HPR	3-657	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
スライダ一部ローラー仕様	SR	3-659	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。

■ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	P(1m)	-	-
	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
ロボットケーブル	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-
	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-

POINT
選定上の注意

- ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度をご確認ください。
- 加速度を上げると可搬質量は低下します。詳細は「加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 動作条件(搬送質量、加減速度等)によって、使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は 1-282 ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 500mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご参照ください。

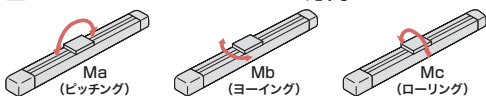
■メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	16	10	5	2.5	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)	7	16	27	40
		最高速度(mm/s)	960	600	300	150
	速度/加減速度	定格加減速度(G)	0.5	0.5	0.5	0.3
		最高加減速度(G)	1.2	1.2	1	0.7
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)	—	3	5	10
		最高速度(mm/s)	—	600	300	150
	速度/加減速度	定格加減速度(G)	—	1	1	0.5
		最高加減速度(G)	—	1.2	1	0.7
推力	定格推力(N)	53	85	170	340	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力(kgf)	—	3	5	10	
ストローク	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	500	500	500	500	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ8mm 転造C10
繰返し位置決め精度(注2)	±0.01mm 【±0.005mm】
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma：271N・m
	Mb：271N・m
	Mc：553N・m
動的許容モーメント(注3)	Ma：65.4N・m
	Mb：65.4N・m
	Mc：134N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注2) 【 】内は高精度仕様の場合です。
 (注3) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢	水平						垂直							
	加速度(G)													
リード(mm)	0.3	0.5	0.7	1.0	1.2	0.3	0.5	0.7	1.0	1.2				
16	7	7	5	4	3									
10	16	16	12	12	6	3	3	3	3	3				
5	27	27	20	18		5	5	5	5					
2.5	40	30	18			10	10	6						

■ストロークと最高速度

ストローク	50~350 (50mm毎)	400 (mm)	450 (mm)	500 (mm)
16	960	930	775	660
10	600	590	490	415
5	300	290	245	205
2.5	150	145	120	100

(単位はmm/s)

■オフボードチューニング時の可搬質量及び加減速度

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

	リード	加減速度別可搬質量 (kg)													最高速度 (mm/s)	
		0.3G	0.5G	0.7G	1.0G	1.2G	1.5G	2.0G	2.5G	3.0G	3.5G	4.0G	4.5G	標準	チューニング後	
水平	16	7	7	5	4	3	3	2.5	2	1.5	1.25	1	1	960	960	
	10	16	16	12	12	6	4.5	4	3	2	1.5	1	1	600	600	
	5	27	27	20	18	14	13.5	9	6.5	4.5	3.25	2.25	1.5	300	300	
	2.5	40	30	18	11	6.5	2							150	150	
垂直	16															
	10	3	3	3	3	2	1.5	1	1					600	600	
	5	5	5	5	5	5	5	5	4.5	3				300	300	
	2.5	10	10	6	5	3.25	1							150	150	

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

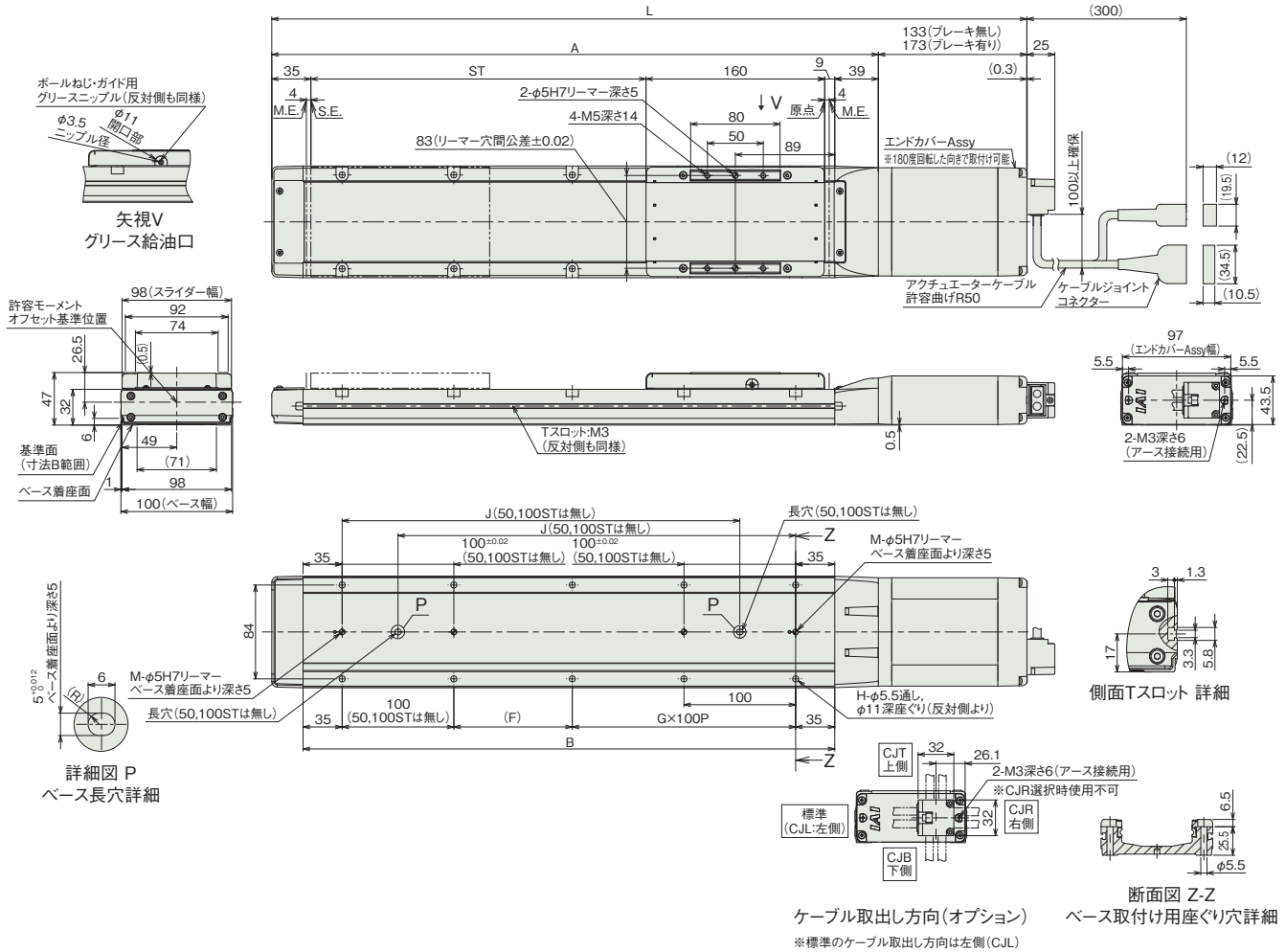
ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション



■ストローク別寸法

L	ストローク		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
		ブレーキ無し	ブレーキ有り	426	476	526	576	626	676	726	776	826
A			293	343	393	443	493	543	593	643	693	743
B			226	276	326	376	426	476	526	576	626	676
F			156	206	256	306	356	406	456	506	556	606
G			0	0	1	1	2	2	3	3	4	4
H			4	4	8	8	10	10	12	12	14	14
J			-	-	206	256	306	356	406	456	506	556
M			1	1	2	2	2	2	2	2	2	2

■ストローク別質量

質量 (kg)	ストローク		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
		ブレーキ無し	ブレーキ有り	2.8	3.0	3.3	3.5	3.8	4.0	4.3	4.5	4.8
	ブレーキ無し	ブレーキ有り	3.1	3.3	3.6	3.8	4.1	4.3	4.6	4.8	5.1	5.3

■適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ	
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	単相AC100V/200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	-	●	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	単相AC100V/200V	●	-	●	●	-	●	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	●	-	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

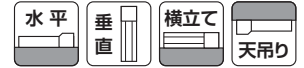
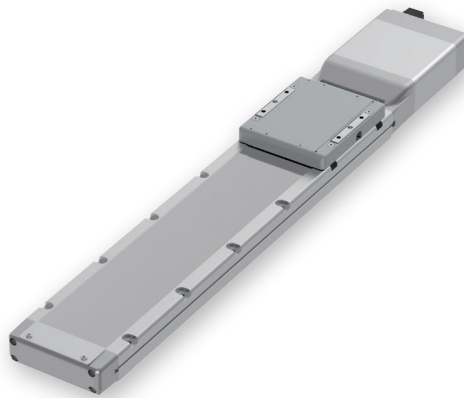
ケーブル型式
一覧表

RCS4-WSA12C



■型式項目

RCS4 - WSA12C		WA		100						
シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 WA バッテリーレスアプソ	モーター種類 サーボモーター 100W	リード 30 30mm 20 20mm 12 12mm 6 6mm 3 3mm	ストローク 50 50mm 800 800mm (50mm毎)	適応コントローラー T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し P 1m S 3m M 5m X 長さ指定 R ロボットケーブル	オプション 下記オプション 価格表参照		



■ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
50	-	450	-
100	-	500	-
150	-	550	-
200	-	600	-
250	-	650	-
300	-	700	-
350	-	750	-
400	-	800	-

POINT
選定上の注意

- ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度をご確認ください。
- 加速度を上げると可搬質量は低下します。詳細は「加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 動作条件 (搬送質量、加減速度等) によって、使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は 1-282 ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 450mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご参照ください。

■オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
ケーブル取出し方向変更 (上側) (注1)	CJT	3-656	-
ケーブル取出し方向変更 (右側) (注1)	CJR	3-656	-
ケーブル取出し方向変更 (左側) (注1)	CJL	3-656	-
ケーブル取出し方向変更 (下側) (注1)	CJB	3-656	-
高精度仕様 (注2)	HPR	3-657	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
スライダ部ローラー仕様	SR	3-659	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。
(注2) リード30の時は、使用できません。

■ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	P(1m)	-	-
	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
		-	-
ロボットケーブル	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-
	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-
		-	-

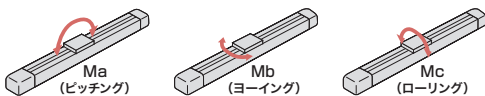
■メインスペック

項目		内容					
リード	ボールねじリード (mm)	30	20	12	6	3	
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	5	15	25	45	55
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	1600	1200	720	360	180
		定格加減速度 (G)	0.7	0.3	0.5	0.3	0.3
		最高加減速度 (G)	1.2	1.2	1.2	1	0.7
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	-	3	8	15	15
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	-	1200	720	360	180
		定格加減速度 (G)	-	0.5	0.7	0.5	0.3
		最高加減速度 (G)	-	1.2	1.2	1	0.7
推力	定格推力 (N)	57	85	142	283	566	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ					
	ブレーキ保持力 (kgf)	-	3	8	15	15	
ストローク	最小ストローク (mm)	50	50	50	50	50	
	最大ストローク (mm)	800	800	800	800	800	
	ストロークピッチ (mm)	50	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ10mm 転造C10
繰返し位置決め精度 (注3)	±0.01mm 【±0.005mm】
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma : 311N・m
	Mb : 311N・m
	Mc : 827N・m
動的許容モーメント (注4)	Ma : 87.5N・m
	Mb : 87.5N・m
	Mc : 233N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注3) 【 】内は高精度仕様(リード3、6、12、20)の場合です。
 (注4) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢	水平					垂直				
	加速度 (G)									
リード (mm)	0.3	0.5	0.7	1.0	1.2	0.3	0.5	0.7	1.0	1.2
30	5	5	5	4	3					
20	15	10	8	6	4	3	3	2	2	2
12	25	25	20	15	15	8	8	8	6	6
6	45	40	30	20		15	15	12	10	
3	55	30	15			15	10	6		

■ストロークと最高速度

ストローク	50~450 (50mm毎)	500 (mm)	550 (mm)	600 (mm)	650 (mm)	700 (mm)	750 (mm)	800 (mm)
30	1600		1450	1260	1100	970	860	770
20	1200	1130	970	840	740	650	580	520
12	720	610	535	465	405	355	315	285
6	360	310	265	230	200	175	155	140
3	180	150	130	115	100	85	75	70

(単位はmm/s)

■オフボードチューニング時の可搬質量及び加減速度

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

	リード	加減速度別可搬質量 (kg)												最高速度 (mm/s)	
		0.3G	0.5G	0.7G	1.0G	1.2G	1.5G	2.0G	2.5G	3.0G	3.5G	4.0G	4.5G	標準	チューニング後
水平	30	5	5	5	4	3	2	1.5	1	1	1	1	1	1600	1800
	20	15	10	8	6	4	4	4	3	1.5	1	1	1	1200	1200
	12	25	25	20	15	15	8.5	5.5	4.5	2.5	1	1	1	720	720
	6	45	40	30	20	20	17	12	7.5	4.5	2.5	1	1	360	360
	3	55	30	15	2									180	180
垂直	30														
	20	3	3	2	2	2	1.5	1.5	1.5	1.5				1200	1200
	12	8	8	8	6	6	5	4.75	3	1.75				720	720
	6	15	15	12	10	7.5	7	4.75	3	1.75				360	360
	3	15	10	6	0.75									180	180

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

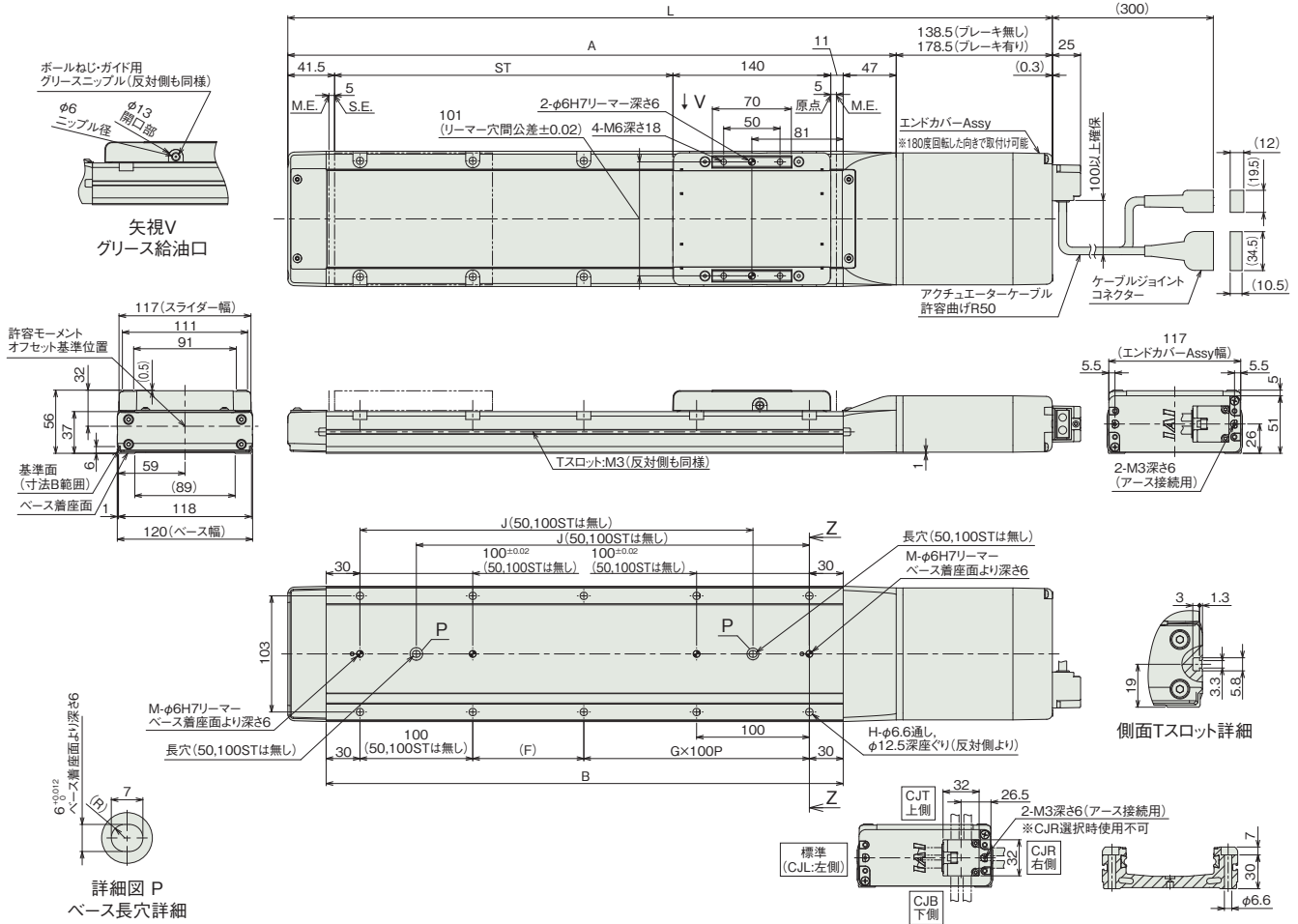
ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式



■ストローク別寸法

L	ストローク		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
	ブレーキ無し	ブレーキ有り	428	478	528	578	628	678	728	778	828	878	928	978	1028	1078	1128	1178
A		289.5	339.5	389.5	439.5	489.5	539.5	589.5	639.5	689.5	739.5	789.5	839.5	889.5	939.5	989.5	1039.5	
B		208.5	258.5	308.5	358.5	408.5	458.5	508.5	558.5	608.5	658.5	708.5	758.5	808.5	858.5	908.5	958.5	
F		148.5	198.5	248.5	298.5	348.5	398.5	448.5	498.5	548.5	598.5	648.5	698.5	748.5	798.5	848.5		
G		0	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	
H		4	4	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	
J		-	-	198.5	248.5	298.5	348.5	398.5	448.5	498.5	548.5	598.5	648.5	698.5	748.5	798.5	848.5	
M		1	1	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	

■ストローク別質量

質量 (kg)	ストローク		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
	ブレーキ無し	ブレーキ有り	3.8	4.2	4.5	4.8	5.2	5.5	5.8	6.2	6.5	6.9	7.2	7.5	7.9	8.2	8.5	8.9
		4.2	4.6	4.9	5.2	5.6	5.9	6.2	6.6	6.9	7.3	7.6	7.9	8.3	8.6	8.9	9.3	

■適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジションナ	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47		
RSEL		8	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	36000	-	8-49		
SCON-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215		
SSEL-CS		2	-	●	-	●	●	-	-	-	-	●	-	-	-	20000	-	8-245		
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	-	-	●	-	-	-	20000	-	8-273		
XSEL-RA/SA		8	-	-	-	●	●	●	-	-	-	●	●	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273		

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

RCS4-WSA14C



選定

注意事項

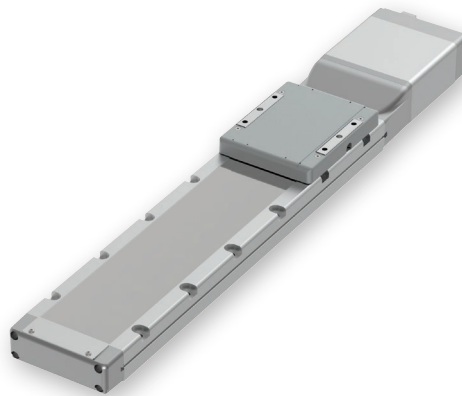
スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

■型式項目

RCS4 - WSA14C - WA - 200								
シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 WA バッテリーレスアプソ	モーター種類 200 サーボモーター 200W	リード 36 36mm 24 24mm 16 16mm 8 8mm 4 4mm	ストローク 50 50mm 800 800mm (50mm毎)	適応コントローラー T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し P 1m S 3m M 5m X 長さ指定 R ロボットケーブル	オプション 下記オプション 価格表参照



■ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
50	-	450	-
100	-	500	-
150	-	550	-
200	-	600	-
250	-	650	-
300	-	700	-
350	-	750	-
400	-	800	-



- ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度をご確認ください。
- 加速度を上げると可搬質量は低下します。詳細は「加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 動作条件 (搬送質量、加減速度等) によって、使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は 1-282 ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 550mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご参照ください。

■オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
ケーブル取出し方向変更 (上側) (注1)	CJT	3-656	-
ケーブル取出し方向変更 (右側) (注1)	CJR	3-656	-
ケーブル取出し方向変更 (左側) (注1)	CJL	3-656	-
ケーブル取出し方向変更 (下側) (注1)	CJB	3-656	-
高精度仕様 (注2)	HPR	3-657	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
スライダ部ローラー仕様	SR	3-659	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。
(注2) リード24、36の時は、選択できません。

■ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	P(1m)	-	-
	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-
ロボットケーブル	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-

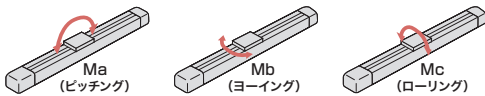
■メインスペック

項目		内容					
リード	ボールねじリード (mm)	36	24	16	8	4	
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	7	20	45	65	80
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	1800	1440	960	480	240
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度 (G)	1.2	1.2	1.2	1	0.7
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	-	2.5	8	10	25
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	-	1440	960	480	240
		定格加減速度 (G)	-	1.2	1.2	1	0.3
		最高加減速度 (G)	-	1.2	1.2	1	0.7
推力	定格推力 (N)	95	142	214	427	855	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ					
	ブレーキ保持力 (kgf)	-	2.5	8	10	25	
ストローク	最小ストローク (mm)	50	50	50	50	50	
	最大ストローク (mm)	800	800	800	800	800	
	ストロークピッチ (mm)	50	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ12mm 転造C10
繰返し位置決め精度 (注3)	±0.01mm 【±0.005mm】
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma：462N・m
	Mb：462N・m
	Mc：1170N・m
動的許容モーメント (注4)	Ma：122N・m
	Mb：122N・m
	Mc：308N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注3) 【 】内は高精度仕様 (リード4、8、16) の場合です。
 (注4) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢	水平					垂直				
	加速度 (G)									
リード (mm)	0.3	0.5	0.7	1.0	1.2	0.3	0.5	0.7	1.0	1.2
36	7	6	6	4	3					
24	20	15	15	10	5	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5
16	45	30	20	20	18	8	8	8	8	8
8	65	50	40	40		10	10	10	10	
4	80	60	30			25	20	12		

■ストロークと最高速度

ストローク	50~450 (50mm毎)	500 (mm)	550 (mm)	600 (mm)	650 (mm)	700 (mm)	750 (mm)	800 (mm)
36		1800		1590	1400	1240	1110	990
24	1440	1420	1220	1060	930	830	740	665
16	960	920	790	690	610	550	490	440
8	480	460	400	350	305	270	240	215
4	240	230	200	170	150	135	120	105

(単位はmm/s)

■オフボードチューニング時の可搬質量及び加減速度

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

	リード	加減速度別可搬質量 (kg)											最高速度 (mm/s)		
		0.3G	0.5G	0.7G	1.0G	1.2G	1.5G	2.0G	2.5G	3.0G	3.5G	4.0G	4.5G	標準	チューニング後
水平	36	7	6	6	4	3	2.5	2	1.5	1	1	1	1	1800	2150
	24	20	15	15	10	5	4.5	4.5	3.5	2.5	2.5	1.75	1.75	1440	1440
	16	45	30	20	20	18	11.5	9.5	8.5	6.5	3.5	1.75	1.75	960	960
	8	65	50	40	40	29.5	24.5	17	9.5	6.5	3.5	1.75		480	480
	4	80	60	30	10									240	240
垂直	36														
	24	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5				1440	1440
	16	8	8	8	8	8	7.5	4.5	4.5	4.5				960	960
	8	10	10	10	10	9	9	9	7.5	4.5				480	480
	4	25	20	12	4.5									240	240

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

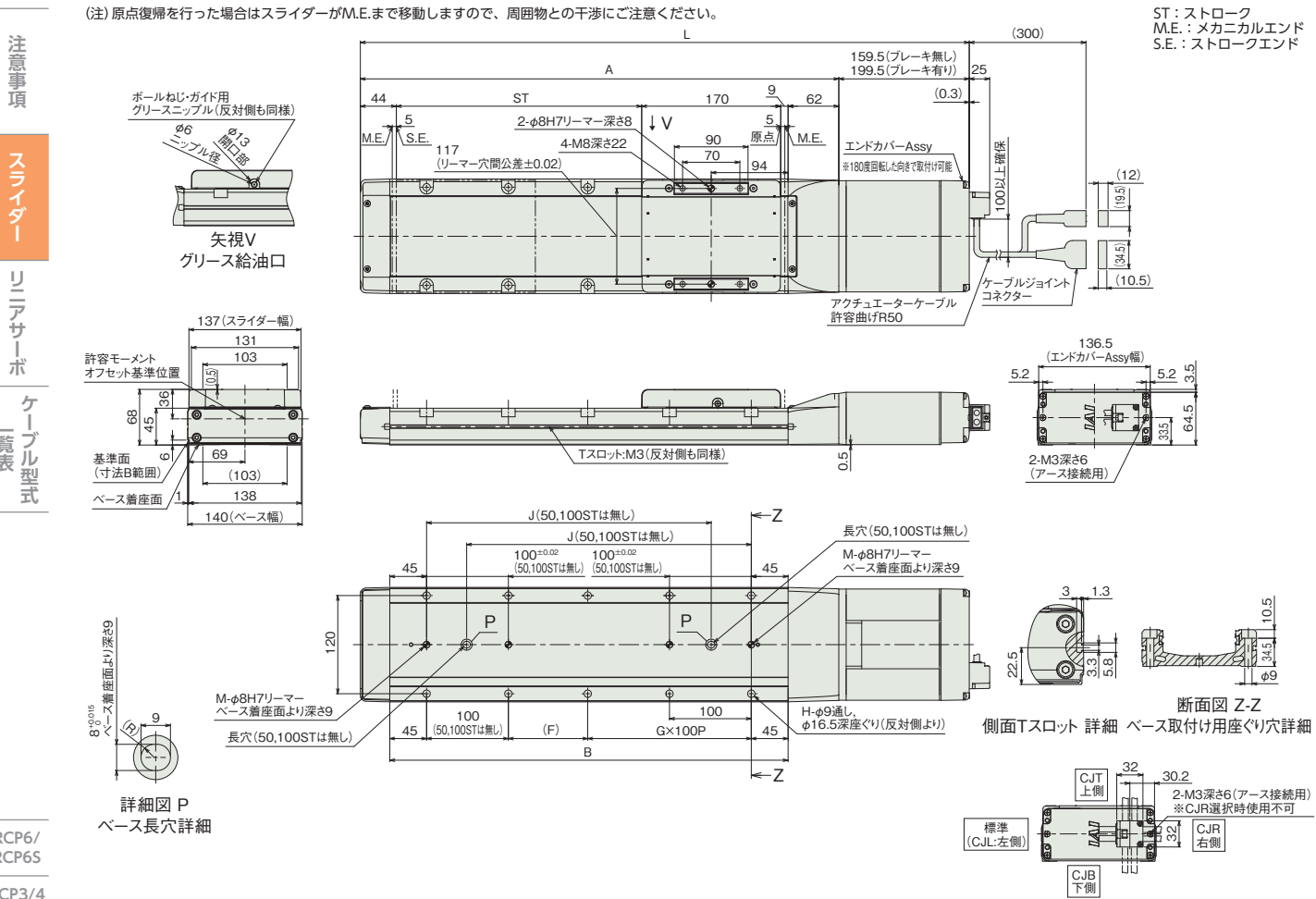
RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	
L	プレーキ無し	494.5	544.5	594.5	644.5	694.5	744.5	794.5	844.5	894.5	944.5	994.5	1044.5	1094.5	1144.5	1194.5	1244.5
	プレーキ有り	534.5	584.5	634.5	684.5	734.5	784.5	834.5	884.5	934.5	984.5	1034.5	1084.5	1134.5	1184.5	1234.5	1284.5
A	335	385	435	485	535	585	635	685	735	785	835	885	935	985	1035	1085	
B	237	287	337	387	437	487	537	587	637	687	737	787	837	887	937	987	
F	147	197	247	297	347	397	447	497	547	597	647	697	747	797	847	897	
G	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	
H	4	4	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	
J	-	-	198	248	298	348	398	448	498	548	598	648	698	748	798	848	
M	1	1	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
質量 (kg)	6.5	6.9	7.4	7.9	8.4	8.9	9.4	9.9	10.3	10.8	11.3	11.8	12.3	12.8	13.3	13.8
	7.1	7.5	8.0	8.5	9.0	9.5	10.0	10.5	10.9	11.4	11.9	12.4	12.9	13.4	13.9	14.4

■適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択												
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM				
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	-	-	●	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	●	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	-	●	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	●	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	●	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	-	-	●	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	●	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

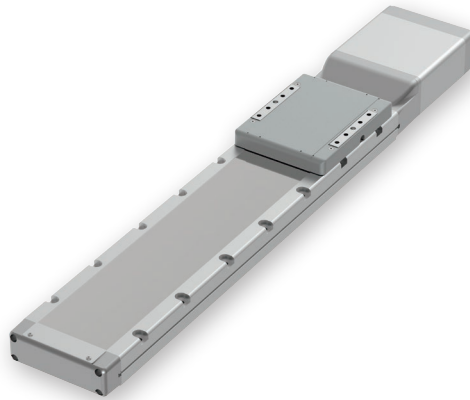
オプション

RCS4-WSA16C



型式項目

RCS4 - WSA16C - WA - 400								
シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 WA バッテリーレスアップ	モーター種類 400 サーボモーター 400W	リード 30 30mm 20 20mm 10 10mm 5 5mm	ストローク 50 50mm 1100 1100mm (50mm毎)	適応コントローラー T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し P 1m S 3m M 5m X 長さ指定 R ロボットケーブル	オプション 下記オプション 価格表参照



ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
50	-	600	-
100	-	650	-
150	-	700	-
200	-	750	-
250	-	800	-
300	-	850	-
350	-	900	-
400	-	950	-
450	-	1000	-
500	-	1050	-
550	-	1100	-



- ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度をご確認ください。
- 加速度を上げると可搬質量は低下します。詳細は「加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 動作条件 (搬送質量、加減速度等) によって、使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は 1-282 ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 650mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご参照ください。

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
ケーブル取出し方向変更 (上側) (注1)	CJT	3-656	-
ケーブル取出し方向変更 (右側) (注1)	CJR	3-656	-
ケーブル取出し方向変更 (左側) (注1)	CJL	3-656	-
ケーブル取出し方向変更 (下側) (注1)	CJB	3-656	-
高精度仕様 (注2)	HPR	3-657	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
スライダ部ローラー仕様	SR	3-659	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。
(注2) リード30の時は、選択できません。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	P(1m)	-	-
	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	X01(1m) ~ R03(3m)	-	-
ロボットケーブル	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-

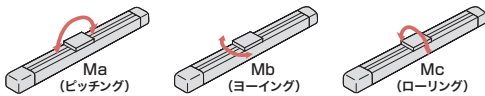
■メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード (mm)	30	20	10	5	
	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	30	60	80	100
		最高速度 (mm/s)	1800	1200	600	300
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.5	0.5
水平	速度/加減速度	最高加減速度 (G)	1.2	1.2	1	0.7
		最大可搬質量 (kg)	12	20	35	50
		最高速度 (mm/s)	1800	1200	600	300
	垂直	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	0.5	0.3	0.7
最高加減速度 (G)			1.2	1.2	1	0.7
定格推力 (N)			226	339	678	1357
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
ストローク	ブレーキ保持力 (kgf)	12	20	35	50	
	最小ストローク (mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク (mm)	1100	1100	1100	1100	
	ストロークピッチ (mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ16mm 転造C10
繰返し位置決め精度 (注3)	±0.01mm 【±0.005mm】
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma：642N・m
	Mb：642N・m
	Mc：1610N・m
動的許容モーメント (注4)	Ma：161N・m
	Mb：161N・m
	Mc：404N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダ種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注3) 【 】内は高精度仕様 (リード5、10、20) の場合です。
 (注4) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢	水平					垂直				
	加速度 (G)									
リード (mm)	0.3	0.5	0.7	1.0	1.2	0.3	0.5	0.7	1.0	1.2
30	30	25	20	10	8	12	12	8	8	6
20	60	40	25	22	20	20	15	15	12	10
10	80	80	70	60		35	35	35	30	
5	100	100	80			50	45	30		

■ストロークと最高速度

ストローク	50~550 (50mm毎)	600 (mm)	650 (mm)	700 (mm)	750 (mm)	800 (mm)	850 (mm)	900 (mm)	950 (mm)	1000 (mm)	1050 (mm)	1100 (mm)
30	1800	1680	1480	1320	1180	1060	960	870	790	730	670	620
20	1200	1120	990	880	780	715	645	590	535	490	450	415
10	600	560	490	440	395	355	320	290	265	240	225	205
5	300	280	240	220	195	175	160	145	130	120	110	100

(単位はmm/s)

■オフボードチューニング時の可搬質量及び加減速度

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢	リード	加減速度別可搬質量 (kg)												最高速度 (mm/s)	
		0.3G	0.5G	0.7G	1.0G	1.2G	1.5G	2.0G	2.5G	3.0G	3.5G	4.0G	4.5G	標準	チューニング後
水平	30	30	25	20	10	8	8	7.5	5.5	3.5	3.5	3.25	2.5	1800	1800
	20	60	40	25	22	20	12.5	9.5	7.5	5.5	4.5	3.5	2.5	1200	1200
	10	80	80	70	60	57.5	54.5	37	26	18	12	8	4.5	600	600
	5	100	100	80	37	17								300	300
垂直	30	12	12	8	8	6	5	4.5	3	2.5				1800	1800
	20	20	15	15	12	10	9.5	7.5	5.5	3.5				1200	1200
	10	35	35	35	30	27.5	24.5	22.5	17.5	13				600	600
	5	50	45	30	17	8								300	300

選定
注意事項
スライダ
リニアサーボ
ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S
RCP3/4
RCP5
RCA
RCS4
RCS2
RCS3
ISB/
ISPB
SSPA
ISA/
ISPA
ISDB/
ISPDB
NSA
NS
IF
オプション

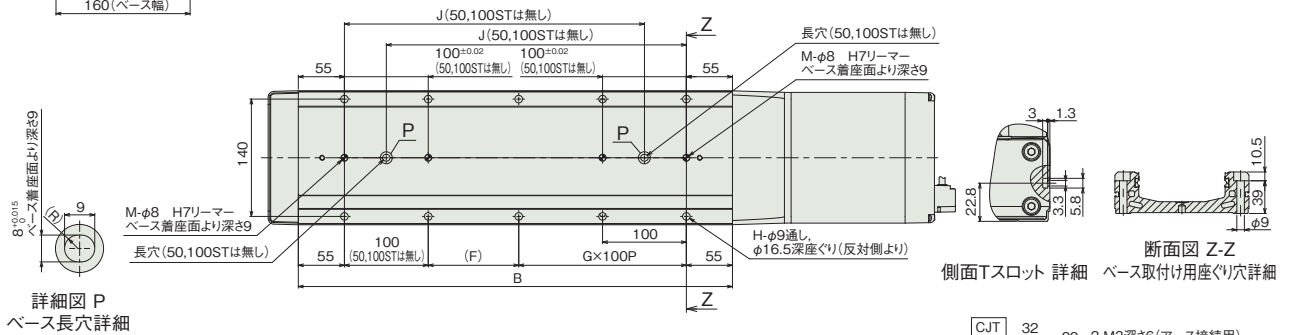
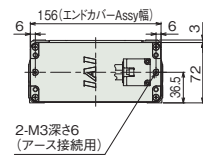
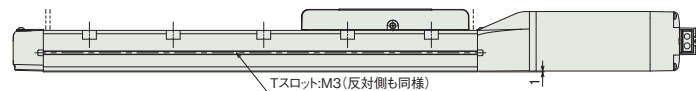
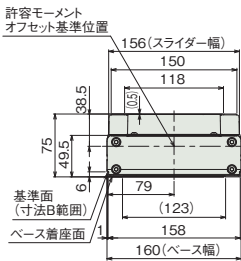
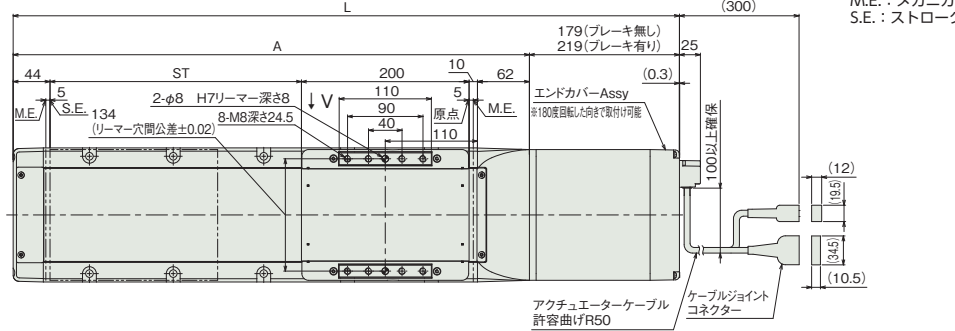
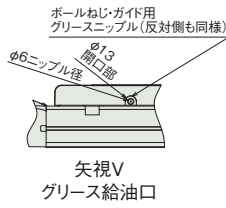
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

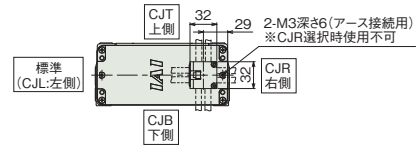
2次元 CAD 3次元 CAD

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



詳細図 P
ベース長穴詳細



ケーブル取出し方向(オプション)
※標準のケーブル取出し方向は左側(C.J.L.)

■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	
L	ブレーキ無し	545	595	645	695	745	795	845	895	945	995	1045	1095	1145	1195	1245	1295	1345	1395	1445	1495	1545	1595
	ブレーキ有り	585	635	685	735	785	835	885	935	985	1035	1085	1135	1185	1235	1285	1335	1385	1435	1485	1535	1585	1635
A		366	416	466	516	566	616	666	716	766	816	866	916	966	1016	1066	1116	1166	1216	1266	1316	1366	1416
	B	268	318	368	418	468	518	568	618	668	718	768	818	868	918	968	1018	1068	1118	1168	1218	1268	1318
F		158	208	258	308	358	408	458	508	558	608	658	708	758	808	858	908	958	1008	1058	1108	1158	
	G	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10
H		4	4	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	26
	J	-	-	208	258	308	358	408	458	508	558	608	658	708	758	808	858	908	958	1008	1058	1108	1158
M		1	1	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2
		1	1	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	
質量 (kg)	ブレーキ無し	9.1	9.8	10.4	11.0	11.6	12.2	12.8	13.4	14.0	14.7	15.3	15.9	16.5	17.1	17.7	18.3	18.9	19.6	20.2	20.8	21.4	22.0
	ブレーキ有り	9.7	10.4	11.0	11.6	12.2	12.8	13.4	14.0	14.6	15.3	15.9	16.5	17.1	17.7	18.3	18.9	19.5	20.2	20.8	21.4	22.0	22.6

■適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続 可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ	
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択														
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM						
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	●	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	単相AC 100V/200V	●	-	●	●	-	●	-	-	-	●	-	-	-	-	●	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V	-	-	●	●	-	●	-	-	-	●	-	-	-	-	●	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	-	●	-	-	-	●	-	-	-	-	●	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

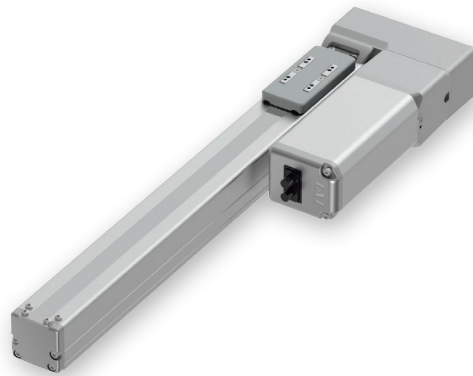
RCS4-SA4R

±10μm 標準	簡易防塵	バッテリーレスアップ	モーター折返し	本体幅 40mm	200V ACサーボ モーター	60W
-------------	------	------------	---------	-------------	-----------------------	-----

■型式項目

RCS4 - SA4R - WA - 60 - [] - [] - [] - [] - []

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類 WA バッテリーレスアップ	モーター種類 60 サーボモーター 60W	リード 16 16mm 10 10mm 5 5mm 2.5 2.5mm	ストローク 50 50mm 500 500mm (50mm毎)	適応コントローラ T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し P 1m S 3m M 5m X 長さ指定 R ロボットケーブル	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	----------------------------	-------------------------------	---	--	--	---	---------------------------



CE RoHS 10

水平 垂直 横立 天吊り

(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

■ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
50	-	300	-
100	-	350	-
150	-	400	-
200	-	450	-
250	-	500	-

■オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
プレーキ	B	3-655	-
ケーブル取出し方向変更 (上側)	CJT	3-656	-
ケーブル取出し方向変更 (下側)	CJB	3-656	-
ケーブル取出し方向変更 (外側)	CJO	3-656	-
モーター左折返し仕様 (注1)	ML	3-658	-
モーター右折返し仕様 (注1)	MR	3-658	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
背面取付けプレート	RP	3-659	-
スライダ部ローラー仕様	SR	3-659	-
スライダスペースサ	SS	3-660	-
ダブルスライダ仕様 (注2)	W	3-662	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどちらかの記号をご記入ください。
 (注2) 選択できないリードがあります。(1-253ページ参照)



- ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度をご確認ください。
- 加速度を上げると可搬質量は低下します。詳細は「加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 動作条件 (搬送質量、加減速度等) によって、使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は 1-282 ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 150mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご参照ください。

■ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	P(1m)	-	-
	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-
ロボットケーブル	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-

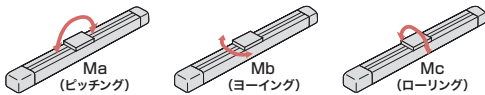
■メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	16	10	5	2.5	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)	10	14	17	20
		最高速度(mm/s)	960	600	300	150
	速度/加減速度	定格加減速度(G)	0.3	0.5	0.5	0.7
		最高加減速度(G)	1	1	1	0.7
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)	2.5	4.5	8	12
		最高速度(mm/s)	960	600	300	150
	速度/加減速度	定格加減速度(G)	0.5	0.5	0.5	0.5
		最高加減速度(G)	1	1	1	0.7
推力	定格推力(N)	53	85	170	340	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
ストローク	ブレーキ保持力(kgf)	2.5	4.5	8	12	
	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	500	500	500	500	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ8mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロスモーション	0.1mm以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 13.0N・m
	Mb: 18.6N・m
	Mc: 25.3N・m
動的許容モーメント (注3)	Ma: 5.0N・m
	Mb: 7.1N・m
	Mc: 9.7N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注3) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢 リード (mm)	水平				垂直			
	加速度(G)							
	0.3	0.5	0.7	1.0	0.3	0.5	0.7	1.0
16	10	8	6	6	2.5	2.5	1.5	1.5
10	14	14	12	10	4.5	4.5	3	3
5	17	17	15	13	8	8	6	6
2.5	20	20	20		12	12	10	

■ストロークと最高速度

リード	ストローク	50~450 (50mm毎)	500 (mm)
	16		960
10		600	555
5		300	275
2.5		150	135

(単位はmm/s)

■オフボードチューニング時の可搬質量及び加減速度

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード	0.3G	0.5G	0.7G	1.0G	1.2G	1.5G	2.0G	2.2G	2.5G	2.7G	加減速度別可搬質量(kg)								最高速度(mm/s)	
											3.0G	3.2G	3.5G	3.7G	4.0G	4.2G	4.5G	標準	チューニング後	
水平	16	10	8	6	6	4	3.5	3	2.75	2.5	2.25	2	2	1.75	1.5	1.25	1	1	960	960
	10	14	14	12	10	6	5	4.5	4	3.5	3	2.5	2.25	2	1.75	1.5	1.25	1	600	600
	5	17	17	15	13	12.5	12	11	10	9	8	7	6.5	6	5.5	5	4.5	4	300	300
	2.5	20	20	20	20	17	11												150	150
垂直	16	2.5	2.5	1.5	1.5	1	1	1	1	1	0.75	0.75							960	960
	10	4.5	4.5	3	3	2	2	1.5	1.5	1	1	1							600	600
	5	8	8	6	6	5.75	5.5	5.25	5	4.75	4.5	4.25							300	300
	2.5	12	12	10	8	7	6												150	150

選定
注意事項
スライダ
リニアサーボ
ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S
RCP3/4
RCP5
RCA
RCS4
RCS2
RCS3
ISB/
ISPB
SSPA
ISA/
ISPA
ISDB/
ISPDB
NSA
NS
IF
オプション

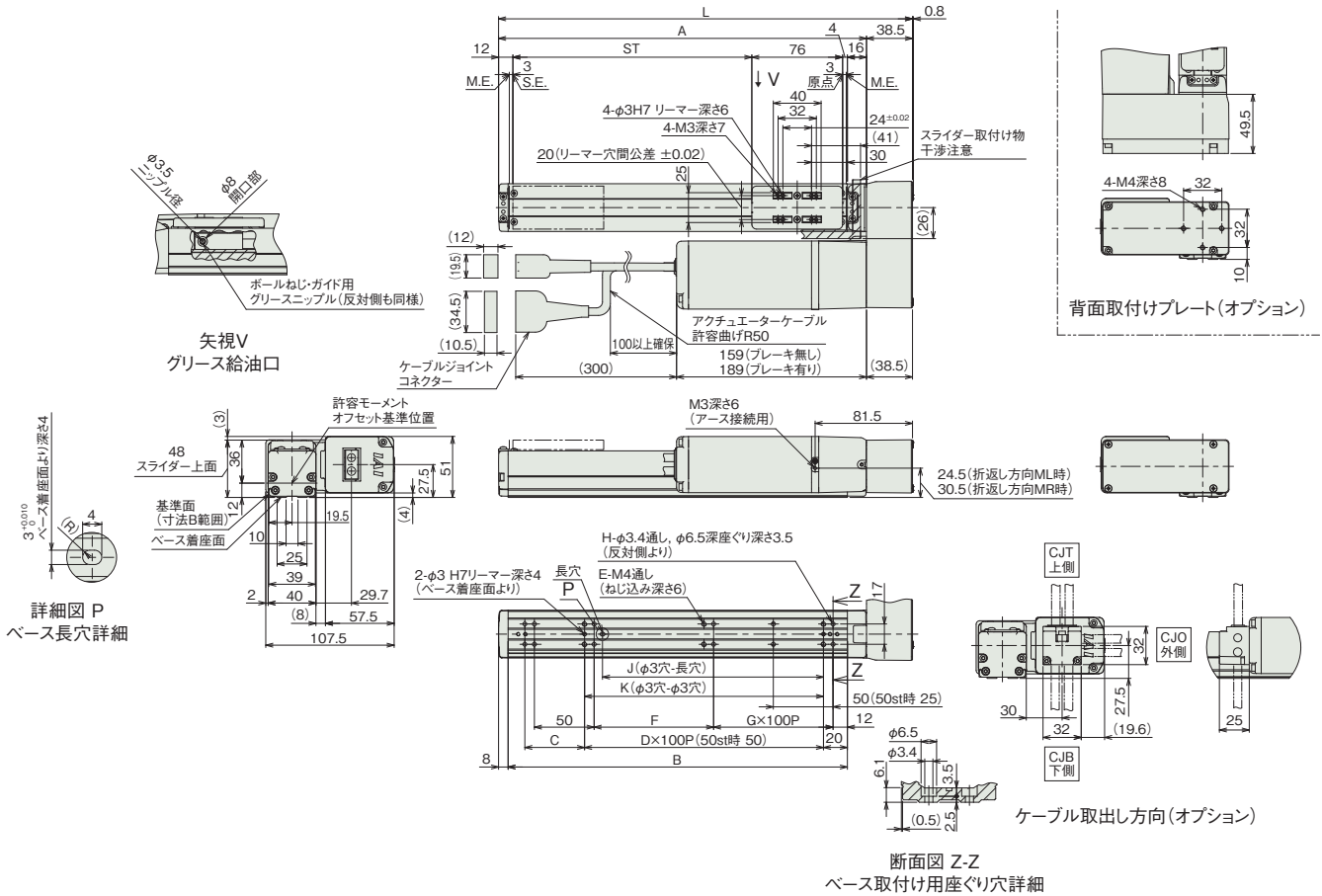
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
L	196.5	246.5	296.5	346.5	396.5	446.5	496.5	546.5	596.5	646.5
A	158	208	258	308	358	408	458	508	558	608
B	134	184	234	284	334	384	434	484	534	584
C	50	50	100	50	100	50	100	50	100	50
D	-	1	1	2	2	3	3	4	4	5
E	6	6	6	8	8	10	10	12	12	14
F	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100
G	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4
H	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16
J	35	85	85	185	185	285	285	385	385	485
K	50	100	100	200	200	300	300	400	400	500

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
質量 (kg)										
ブレーキ無し	1.5	1.6	1.7	1.7	1.8	1.9	2.0	2.1	2.2	2.3
ブレーキ有り	1.7	1.8	1.9	1.9	2.0	2.1	2.2	2.3	2.4	2.5

■適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ	
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	-	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	-	●	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	-	●	-	●	●	●	-	-	-	●	-	-	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	-	-	●	●	●	●	-	●	-	-	●	-	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

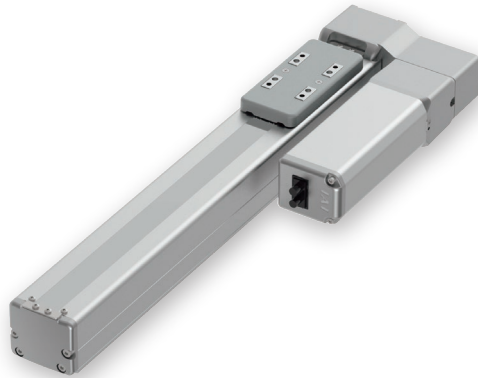
RCS4-SA6R

±10μm 精度	簡易防塵	バッテリー レスアップ	モーター 折返し	本体幅 60mm	200V ACサーボ モーター	100W
-------------	------	----------------	-------------	--------------------	-----------------------	------

■型式項目

RCS4 - SA6R - WA - 100

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類 WA バッテリーレスアップ	モーター種類 100 サーボモーター 100W	リード 30 30mm 20 20mm 12 12mm 6 6mm 3 3mm	ストローク 50 50mm 800 800mm (50mm毎)	適応コントローラ T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し P 1m S 3m M 5m X 長さ指定 R ロボットケーブル	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	----------------------------	---------------------------------	--	--	--	---	---------------------------



CE RoHS 10

水平 垂直 横立 天吊り

(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

■ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
50	-	450	-
100	-	500	-
150	-	550	-
200	-	600	-
250	-	650	-
300	-	700	-
350	-	750	-
400	-	800	-



- ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度をご確認ください。
- 加速度を上げると可搬質量は低下します。詳細は「加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 動作条件 (搬送質量、加減速度等) によって、使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は 1-282 ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 220mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご参照ください。

■オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
ケーブル取出し方向変更 (上側)	CJT	3-656	-
ケーブル取出し方向変更 (下側)	CJB	3-656	-
ケーブル取出し方向変更 (外側)	CJO	3-656	-
モーター左折返し仕様 (注1)	ML	3-658	-
モーター右折返し仕様 (注1)	MR	3-658	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
スライダ部ローラー仕様	SR	3-659	-
ダブルスライダ仕様 (注2)	W	3-662	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどちらかの記号をご記入ください。
 (注2) 選択できないリードがあります。(1-253ページ参照)

■ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	P(1m)	-	-
	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
ロボットケーブル	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-
	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-

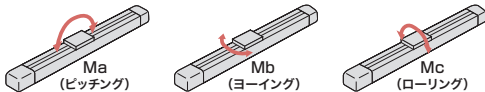
■メインスペック

項目		内容					
リード	ボールねじリード (mm)	30	20	12	6	3	
	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	11	18	30	45	45
		最高速度 (mm/s)	1600	1200	720	360	180
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3
速度/加減速度	最高加減速度 (G)	1	1	1	1	0.7	
	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	3	5	9	15	15
		最高速度 (mm/s)	1600	1200	720	360	180
		定格加減速度 (G)	0.3	0.5	0.7	1	0.3
速度/加減速度	最高加減速度 (G)	1	1	1	1	0.7	
	定格推力 (N)	57	85	142	283	566	
	ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
ストローク	ブレーキ保持力 (kgf)	3	5	9	15	15	
	最小ストローク (mm)	50	50	50	50	50	
	最大ストローク (mm)	800	800	800	800	800	
	ストロークピッチ (mm)	50	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ10mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 48.5N・m
	Mb: 69.3N・m
	Mc: 103N・m
動的許容モーメント (注3)	Ma: 11.6N・m
	Mb: 16.6N・m
	Mc: 24.6N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注3) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢	水平				垂直			
	加速度 (G)							
リード (mm)	0.3	0.5	0.7	1.0	0.3	0.5	0.7	1.0
30	11	6	6	4	3	2	2	1.5
20	18	15	10	8	5	5	4	4
12	30	24	20	15	9	9	9	8
6	45	30	20	20	15	15	15	15
3	45	30	20		15	14	10	

■ストロークと最高速度

ストローク	50~500 (50mm毎)	550 (mm)	600 (mm)	650 (mm)	700 (mm)	750 (mm)	800 (mm)
30	1600	1450	1260	1100	970	860	
20	1200	1130	970	840	735	650	575
12	720	620	535	460	405	355	315
6	360	305	265	230	200	175	155
3	180	150	130	115	100	85	75

(単位はmm/s)

■オフボードチューニング時の可搬質量及び加減速度

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

	リード	加減速度別可搬質量 (kg)															最高速度 (mm/s)			
		0.3G	0.5G	0.7G	1.0G	1.2G	1.5G	2.0G	2.2G	2.5G	2.7G	3.0G	3.2G	3.5G	3.7G	4.0G	4.2G	4.5G	標準	チューニング後
水平	30	11	6	6	4	3	2.5	2	1.5	1.5	1.5	1.25	1.25	1.25	1.25	1	1	1	1600	1800
	20	18	15	10	8	6	5	4.5	4	3.5	2.5	2	2	2	2	1.75	1.75	1.75	1200	1200
	12	30	24	20	15	15	9	6	5.5	5	4	3.5	3.5	3	3	2.5	2.5	2	720	720
	6	45	30	20	20	18	16	11	9	7.5	7	5.75	5	4	3.5	3	2.5	2	360	360
	3	45	30	20	12	7.5	2.5												180	180
垂直	30	3	2	2	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1	1	1							1600	1800
	20	5	5	4	4	3	2	2	2	2	2								1200	1200
	12	9	9	9	8	8	7	6	5	4	3.5	3							720	720
	6	15	15	15	15	11	9	6.5	6	5	4	4							360	360
	3	15	14	10	6	4	1												180	180

選定
注意事項
スライダ
リニアサーボ
ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S
RCP3/4
RCP5
RCA
RCS4

RCS2
RCS3
ISB/
ISPB
SSPA
ISA/
ISPA
ISDB/
ISDPB
NSA
NS
IF
オプション

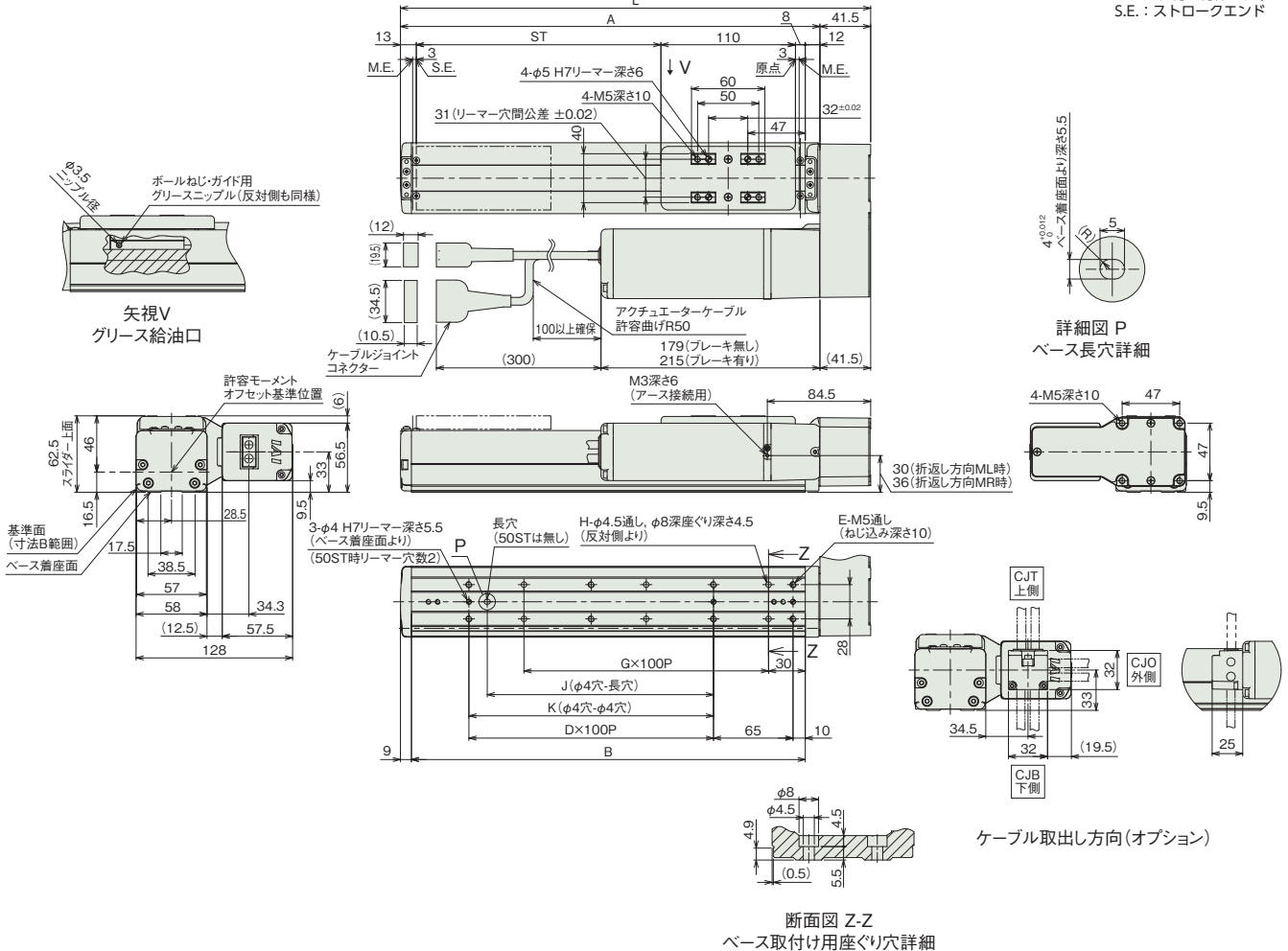
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
L	234.5	284.5	334.5	384.5	434.5	484.5	534.5	584.5	634.5	684.5	734.5	784.5	834.5	884.5	934.5	984.5
A	193	243	293	343	393	443	493	543	593	643	693	743	793	843	893	943
B	172	222	272	322	372	422	472	522	572	622	672	722	772	822	872	922
D	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8
E	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20
G	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8
H	4	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18
J	0	85	85	185	185	285	285	385	385	485	485	585	585	685	685	785
K	0	100	100	200	200	300	300	400	400	500	500	600	600	700	700	800

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
質量 (kg)	2.4	2.5	2.7	2.9	3.1	3.2	3.4	3.6	3.8	4.0	4.1	4.3	4.5	4.7	4.9	5.0
	2.7	2.8	3.0	3.2	3.4	3.5	3.7	3.9	4.1	4.3	4.4	4.6	4.8	5.0	5.2	5.3

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択												
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM				
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	-	●	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	-	●	-	●	●	-	●	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	-	-	-	●	●	●	-	-	-	●	●	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

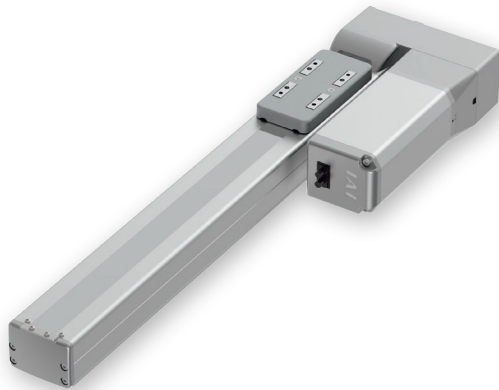
RCS4-SA7R

±10μm
簡易防塵
バッテリーレスアップ
モーター折返し
本体幅 70mm
200V ACサーボモーター
200W

■型式項目

RCS4 - SA7R - WA - 200

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 WA バッテリーレスアップ	モーター種類 200 サーボモーター 200W	リード 36 36mm 24 24mm 16 16mm 8 8mm 4 4mm	ストローク 50 50mm 800 800mm (50mm毎)	適応コントローラー T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し P 1m S 3m M 5m X□□ 長さ指定 R□□ ロボットケーブル	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	-----------------------------	---------------------------------	--	--	---	---	---------------------------



CE
RoHS 10
水平
垂直
横立て
天吊り

(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

■ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
50	-	450	-
100	-	500	-
150	-	550	-
200	-	600	-
250	-	650	-
300	-	700	-
350	-	750	-
400	-	800	-



- ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度をご確認ください。
- 加速度を上げると可搬質量は低下します。詳細は「加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 動作条件 (搬送質量、加減速度等) によって、使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は 1-282 ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 300mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご参照ください。

■オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
ケーブル取出し方向変更 (上側)	CJT	3-656	-
ケーブル取出し方向変更 (下側)	CJB	3-656	-
ケーブル取出し方向変更 (外側)	CJO	3-656	-
モーター左折返し仕様 (注1)	ML	3-658	-
モーター右折返し仕様 (注1)	MR	3-658	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
スライダ部ローラー仕様	SR	3-659	-
スライダスペーサー	SS	3-660	-
ダブルスライダ仕様 (注2)	W	3-662	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどちらかの記号をご記入ください。
 (注2) 選択できないリードがあります。(1-253ページ参照)

■ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	P(1m)	-	-
	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-
ロボットケーブル	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

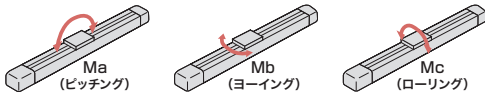
■メインスペック

項目		内容						
リード	ボールねじリード (mm)	36	24	16	8	4		
	水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	7	30	38	45	50
		速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	1800	1500	1000	500	240
			定格加減速度 (G)	0.5	0.3	0.3	0.3	0.5
			最高加減速度 (G)	1	1	1	1	0.7
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	4	6	12	18	25	
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	1800	1500	1000	500	240	
		定格加減速度 (G)	0.5	0.5	0.5	0.7	0.5	
		最高加減速度 (G)	1	1	1	1	0.7	
推力	定格推力 (N)	95	142	214	427	855		
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ						
	ブレーキ保持力 (kgf)	4	6	12	18	25		
ストローク	最小ストローク (mm)	50	50	50	50	50		
	最大ストローク (mm)	800	800	800	800	800		
	ストロークピッチ (mm)	50	50	50	50	50		

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ12mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
静的許容モーメント	直動無限循環型
	Ma: 115N·m
	Mb: 115N·m
動的許容モーメント (注3)	Mc: 229N·m
	Ma: 44.7N·m
	Mb: 44.7N·m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下 (結露なきこと)
	保護等級
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダ種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注3) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢	水平				垂直			
	加速度(G)							
リード (mm)	0.3	0.5	0.7	1.0	0.3	0.5	0.7	1.0
36	7	7	6	4	4	4	3	2
24	30	12	10	6	6	6	5	5
16	38	30	15	15	12	12	10	8
8	45	40	40	35	18	18	18	16
4	50	50	40		25	25	20	

■ストロークと最高速度

ストローク	50~500 (50mm毎)	550 (mm)	600 (mm)	650 (mm)	700 (mm)	750 (mm)	800 (mm)
36	1800			1620	1420	1260	1120
24	1500	1440	1240	1095	965	850	760
16	1000	965	830	720	635	560	500
8	500	475	410	355	315	275	245
4	240	235	205	175	155	135	120

(単位はmm/s)

■オフボードチューニング時の可搬質量及び加減速度

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード	加減速度別可搬質量 (kg)															最高速度 (mm/s)				
	0.3G	0.5G	0.7G	1.0G	1.2G	1.5G	2.0G	2.2G	2.5G	2.7G	3.0G	3.2G	3.5G	3.7G	4.0G	4.2G	4.5G	標準	チューニング後	
水平	36	7	7	6	4	3	3	2.5	2.5	2	2	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1	1800	2150	
	24	30	12	10	6	5	5	5	4	4	3	3	3	3	3	3	3	1500	1500	
	16	38	30	15	15	12	12	10	10	9	8	7	6	6	5.5	5	4	3.5	1000	1000
	8	45	40	40	35	30	25	18	15	10	9	9	9	8	7	6	5	4	500	500
	4	50	50	40	25	15	5												240	240
垂直	36	4	4	3	2	2	2	2	1.5	1.5	1.5							1800	2150	
	24	6	6	5	5	4	4	4	3.5	3.5	3	3						1500	1500	
	16	12	12	10	8	8	8	5	5	5	5	5						1000	1000	
	8	18	18	18	16	15	12	10	10	8	7	7						500	500	
	4	25	25	20	12	8	3											240	240	

選定

注意事項

スライダタイプ

リニアサーボ

ケーブル型式一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

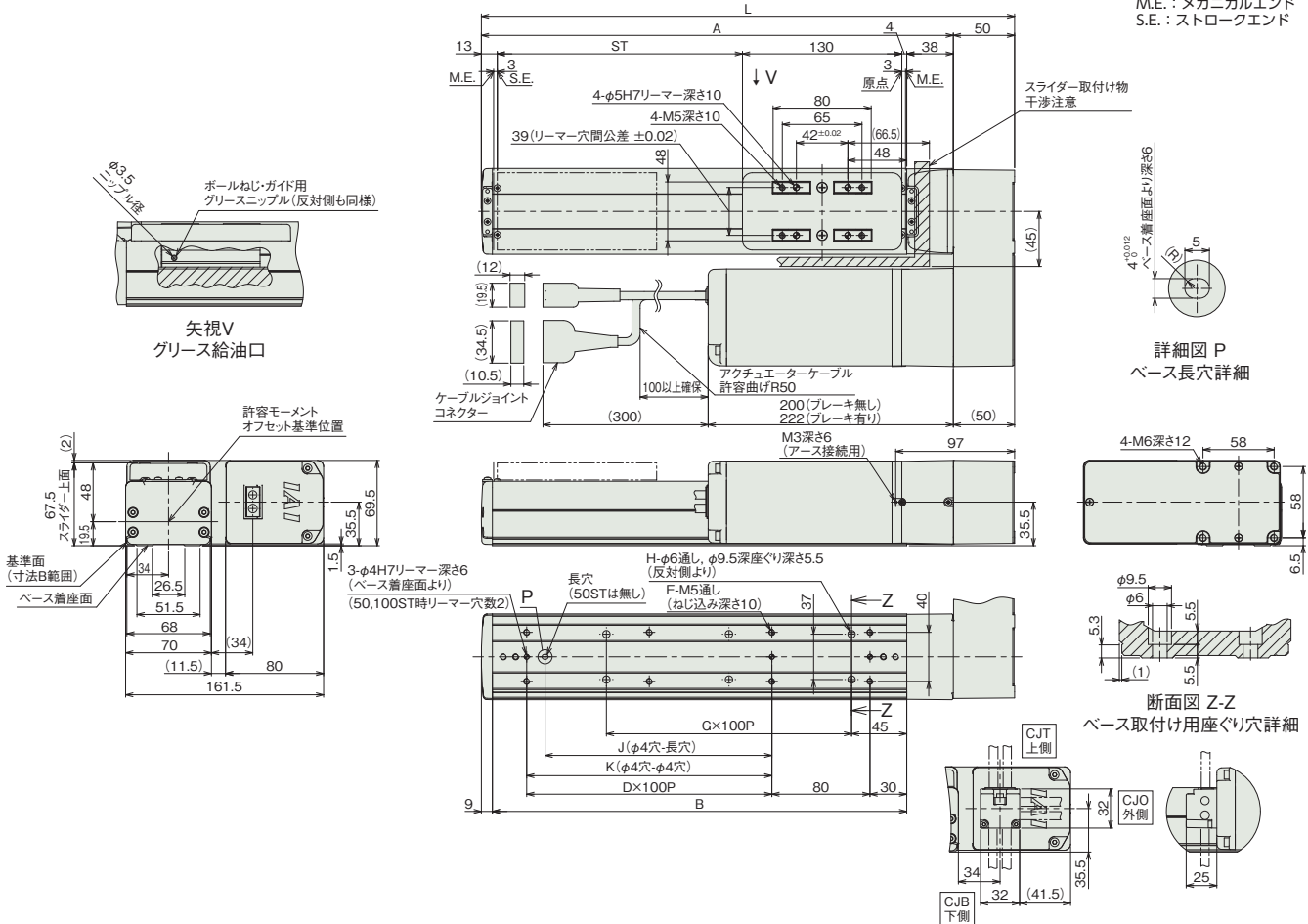
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



ケーブル取出方向(オプション)

■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
L	285	335	385	435	485	535	585	635	685	735	785	835	885	935	985	1035
A	235	285	335	385	435	485	535	585	635	685	735	785	835	885	935	985
B	188	238	288	338	388	438	488	538	588	638	688	738	788	838	888	938
D	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8
E	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20
G	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8
H	4	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18
J	0	85	85	185	185	285	285	385	385	485	485	585	585	685	685	785
K	0	0	100	200	200	300	300	400	400	500	500	600	600	700	700	800

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
質量 (kg)	4.3	4.6	4.8	5.0	5.3	5.5	5.8	6.0	6.2	6.5	6.7	6.9	7.2	7.4	7.6	7.9
	4.8	5.1	5.3	5.5	5.8	6.0	6.3	6.5	6.7	7.0	7.2	7.4	7.7	7.9	8.1	8.4

■適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジションナ	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択												
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM				
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	-	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	-	●	-	●	●	-	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	-	-	●	●	●	-	-	-	-	●	●	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

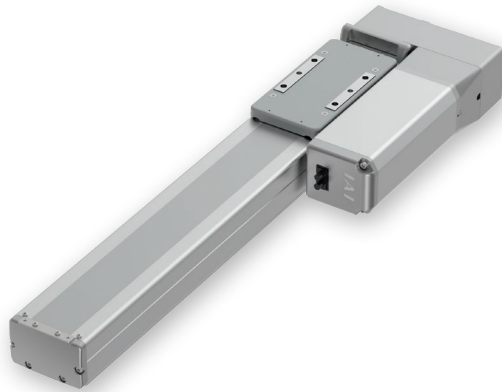
RCS4-SA8R

±10μm 精度	簡易防塵	バッテリーレスアプソ	モーター折返し	本体幅 90mm	200V ACサーボ モーター	400W
-------------	------	------------	---------	-------------	-----------------------	------

■型式項目

RCS4 - SA8R - WA - 400

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類 WA バッテリーレスアプソ	モーター種類 400 サーボモーター 400W	リード 48 48mm 30 30mm 20 20mm 10 10mm 5 5mm	ストローク 50 50mm 1100 1100mm (50mm毎)	適応コントローラ T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し P 1m S 3m M 5m X <input type="checkbox"/> 長さ指定 R <input type="checkbox"/> ロボットケーブル	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	----------------------------	---------------------------------	--	--	--	---	---------------------------



CE RoHS 10

水平 垂直 横立 天吊り

(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

■ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
50	-	600	-
100	-	650	-
150	-	700	-
200	-	750	-
250	-	800	-
300	-	850	-
350	-	900	-
400	-	950	-
450	-	1000	-
500	-	1050	-
550	-	1100	-

POINT
選定上の注意

- ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度をご確認ください。
- 加速度を上げると可搬質量は低下します。詳細は「加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 動作条件 (搬送質量、加減速度等) によって、使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は 1-282 ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 400mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご参照ください。

■オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
ケーブル取出し方向変更 (上側)	CJT	3-656	-
ケーブル取出し方向変更 (下側)	CJB	3-656	-
ケーブル取出し方向変更 (外側)	CJO	3-656	-
モーター左折返し仕様 (注1)	ML	3-658	-
モーター右折返し仕様 (注1)	MR	3-658	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
スライダ部ローラー仕様	SR	3-659	-
スライダスペーサー	SS	3-660	-
ダブルスライダ仕様 (注2)	W	3-662	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどちらかの記号をご記入ください。
(注2) 選択できないリードがあります。(1-253ページ参照)

■ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	P(1m)	-	-
	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
ロボットケーブル	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-
	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-

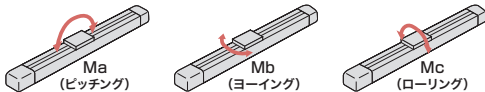
■メインスペック

項目		内容					
リード	ボールねじリード(mm)	48	30	20	10	5	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)	8	30	60	80	90
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	2100	1800	1200	600	300
		定格加減速度(G)	0.5	0.3	0.3	0.5	0.5
		最高加減速度(G)	1	1	1	1	0.7
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)	-	12	20	35	45
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	-	1800	1200	600	300
		定格加減速度(G)	-	0.5	0.5	0.7	0.5
		最高加減速度(G)	-	1	1	1	0.7
推力	定格推力(N)	141	226	339	678	1357	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ					
	ブレーキ保持力(kgf)	-	12	20	35	45	
ストローク	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	1100	1100	1100	1100	1100	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ16mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロスモーション	0.1mm以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 219N・m
	Mb: 219N・m
	Mc: 414N・m
動的許容モーメント(注3)	Ma: 77.0N・m
	Mb: 77.0N・m
	Mc: 146N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダ種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注3) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢	水平				垂直			
	加速度(G)							
リード(mm)	0.3	0.5	0.7	1.0	0.3	0.5	0.7	1.0
48	8	8	6	5				
30	30	25	20	15	12	12	10	8
20	60	40	30	20	20	20	18	15
10	80	80	70	60	35	35	35	30
5	90	90	70		45	45	35	

■ストロークと最高速度

ストローク	50~600 (50mm毎)	650 (mm)	700 (mm)	750 (mm)	800 (mm)	850 (mm)	900 (mm)	950 (mm)	1000 (mm)	1050 (mm)	1100 (mm)
48	2100										
30	1800	1640	1440	1280	1155	1040	940	855	780	715	660
20	1200	1090	960	860	770	695	630	570	520	480	440
10	600	540	480	430	385	345	310	285	260	235	220
5	300	270	240	215	190	175	155	140	130	120	110

(単位はmm/s)

■オフボードチューニング時の可搬質量及び加減速度

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード	0.3G	0.5G	0.7G	1.0G	1.2G	1.5G	2.0G	加減速度別可搬質量(kg)								最高速度(mm/s)				
								2.2G	2.5G	2.7G	3.0G	3.2G	3.5G	3.7G	4.0G	4.2G	4.5G	標準	チューニング後	
水平	48	8	8	6	5	4	3.5	3	2.5	2	1.5	1	1	1	0.5	0.5	0.5	0.5	2100	2500
	30	30	25	20	15	10	9	8	7	6	5	4	4	4	3.75	3.75	3.5	3.5	1800	1800
	20	60	40	30	20	15	13	10	9	8	7	6	6	6	6	6	5	5	1200	1200
	10	80	80	70	60	58	55	43	35	30	25	20	18	15	13	12	10	8	600	600
	5	90	90	70	50	40	25												300	300
垂直	48																			
	30	12	12	10	8	6	5.5	5	4.5	4	3.5	3							1800	1800
	20	20	20	18	15	12	10	8	7	6	5	4							1200	1200
	10	35	35	35	30	28	25	23	20	18	16	14							600	600
5	45	45	35	30	22	15													300	300

選定

注意事項

スライダタイプ

リニアサーボ

ケーブル型式一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

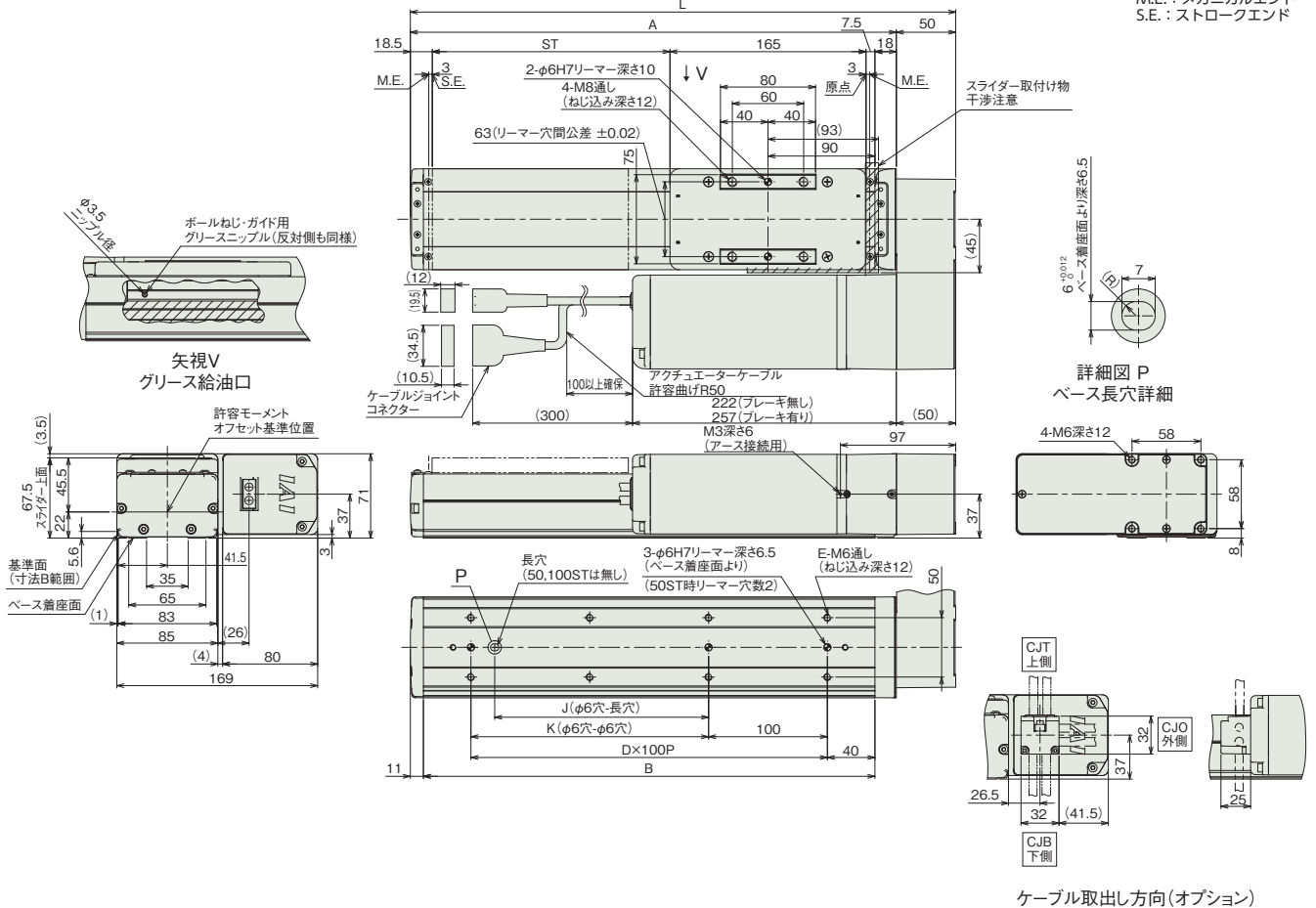
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100
L	309	359	409	459	509	559	609	659	709	759	809	859	909	959	1009	1059	1109	1159	1209	1259	1309	1359
A	259	309	359	409	459	509	559	609	659	709	759	809	859	909	959	1009	1059	1109	1159	1209	1259	1309
B	230	280	330	380	430	480	530	580	630	680	730	780	830	880	930	980	1030	1080	1130	1180	1230	1280
D	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11	12
E	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26
J	0	0	80	180	180	280	280	380	380	480	480	580	580	680	680	780	780	880	880	980	980	1080
K	0	100	100	200	200	300	300	400	400	500	500	600	600	700	700	800	800	900	900	1000	1000	1100

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100
質量 (kg)	5.6	5.9	6.2	6.4	6.7	7.0	7.3	7.6	7.9	8.2	8.5	8.8	9.1	9.4	9.6	9.9	10.2	10.5	10.8	11.1	11.4	11.7
	6.1	6.4	6.7	6.9	7.2	7.5	7.8	8.1	8.4	8.7	9.0	9.3	9.6	9.9	10.1	10.4	10.7	11.0	11.3	11.6	11.9	12.2

■適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ	
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択														
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM						
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	-	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	-	●	-	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	単相AC 100V/200V	●	-	●	●	-	●	-	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	-	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

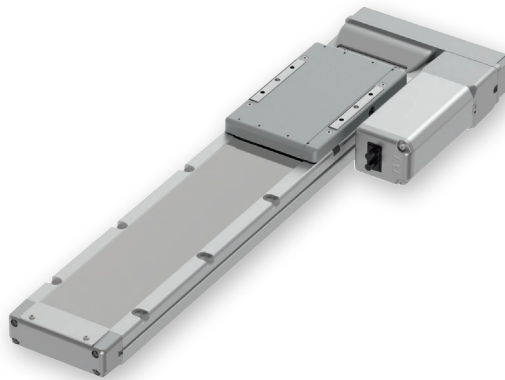
RCS4-WSA10R

±10μm 精度	簡易防塵	バッテリーレスアプソ	モーター折返し	本体幅 100mm	200V ACサーボ モーター	60W
-------------	------	------------	---------	--------------	-----------------------	-----

■型式項目

RCS4 - WSA10R - WA - 60

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 WA バッテリーレスアプソ	モーター種類 60 サーボモーター 60W	リード 16 16mm 10 10mm 5 5mm 2.5 2.5mm	ストローク 50 50mm 500 500mm (50mm毎)	適応コントローラー T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し P 1m S 3m M 5m X□□ 長さ指定 R□□ ロボットケーブル	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	---------------------------	-----------------------------	---	--	---	---	---------------------------



CE RoHS 10

水平 垂直 横立 天吊り

(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

■ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
50	-	300	-
100	-	350	-
150	-	400	-
200	-	450	-
250	-	500	-

■オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
ケーブル取出し方向変更 (上側)	CJT	3-656	-
ケーブル取出し方向変更 (下側)	CJB	3-656	-
ケーブル取出し方向変更 (外側)	CJO	3-656	-
モーター左折返し仕様 (注1)	ML	3-658	-
モーター右折返し仕様 (注1)	MR	3-658	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
スライダ一部ローラー仕様	SR	3-659	-
スライダスペーサー	SS	3-660	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどちらかの記号をご記入ください。

■ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	P(1m)	-	-
	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-
ロボットケーブル	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-



- ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度をご確認ください。
- 加速度を上げると可搬質量は低下します。詳細は「加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 動作条件 (搬送質量、加減速度等) によって、使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は 1-282 ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 500mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご参照ください。

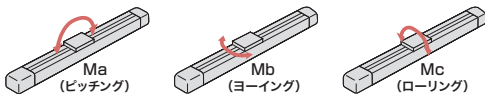
■メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	16	10	5	2.5	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)	7	16	27	40
		最高速度(mm/s)	960	600	300	150
	速度/加減速度	定格加減速度(G)	0.5	0.5	0.5	0.3
		最高加減速度(G)	1	1	1	0.7
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)	-	3	5	10
		最高速度(mm/s)	-	600	300	150
	速度/加減速度	定格加減速度(G)	-	1	1	0.5
		最高加減速度(G)	-	1	1	0.7
推力	定格推力(N)	53	85	170	340	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
ストローク	ブレーキ保持力(kgf)	-	3	5	10	
	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	500	500	500	500	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ8mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 271N・m
	Mb: 271N・m
	Mc: 553N・m
動的許容モーメント (注2)	Ma: 65.4N・m
	Mb: 65.4N・m
	Mc: 134N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注2) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢	水平				垂直			
	加速度(G)							
リード(mm)	0.3	0.5	0.7	1.0	0.3	0.5	0.7	1.0
16	7	7	5	4				
10	16	16	12	12	3	3	3	3
5	27	27	20	18	5	5	5	5
2.5	40	30	18		10	10	6	

■ストロークと最高速度

ストローク	50~350 (50mm毎)	400 (mm)	450 (mm)	500 (mm)
16	960	930	775	660
10	600	590	490	415
5	300	290	245	205
2.5	150	145	120	100

(単位はmm/s)

■オフボードチューニング時の可搬質量及び加減速度

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード	加減速度別可搬質量 (kg)												最高速度 (mm/s)		
	0.3G	0.5G	0.7G	1.0G	1.2G	1.5G	2.0G	2.5G	3.0G	3.5G	4.0G	4.5G	標準	チューニング後	
水平	16	7	7	5	4	3	3	2.5	2	1.5	1.25	1	1	960	960
	10	16	16	12	12	5.5	4	3	2	1.5	1	1	600	600	
	5	27	27	20	18	12	11.5	9	6.5	4.5	3.25	2.25	1.5	300	300
	2.5	40	30	18	11	6.5	2							150	150
垂直	16														
	10	3	3	3	3	1.5	1.5	1.5	1	1				600	600
	5	5	5	5	5	5	5	5	4.5	3				300	300
	2.5	10	10	6	5	3.25	1							150	150

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

寸法図

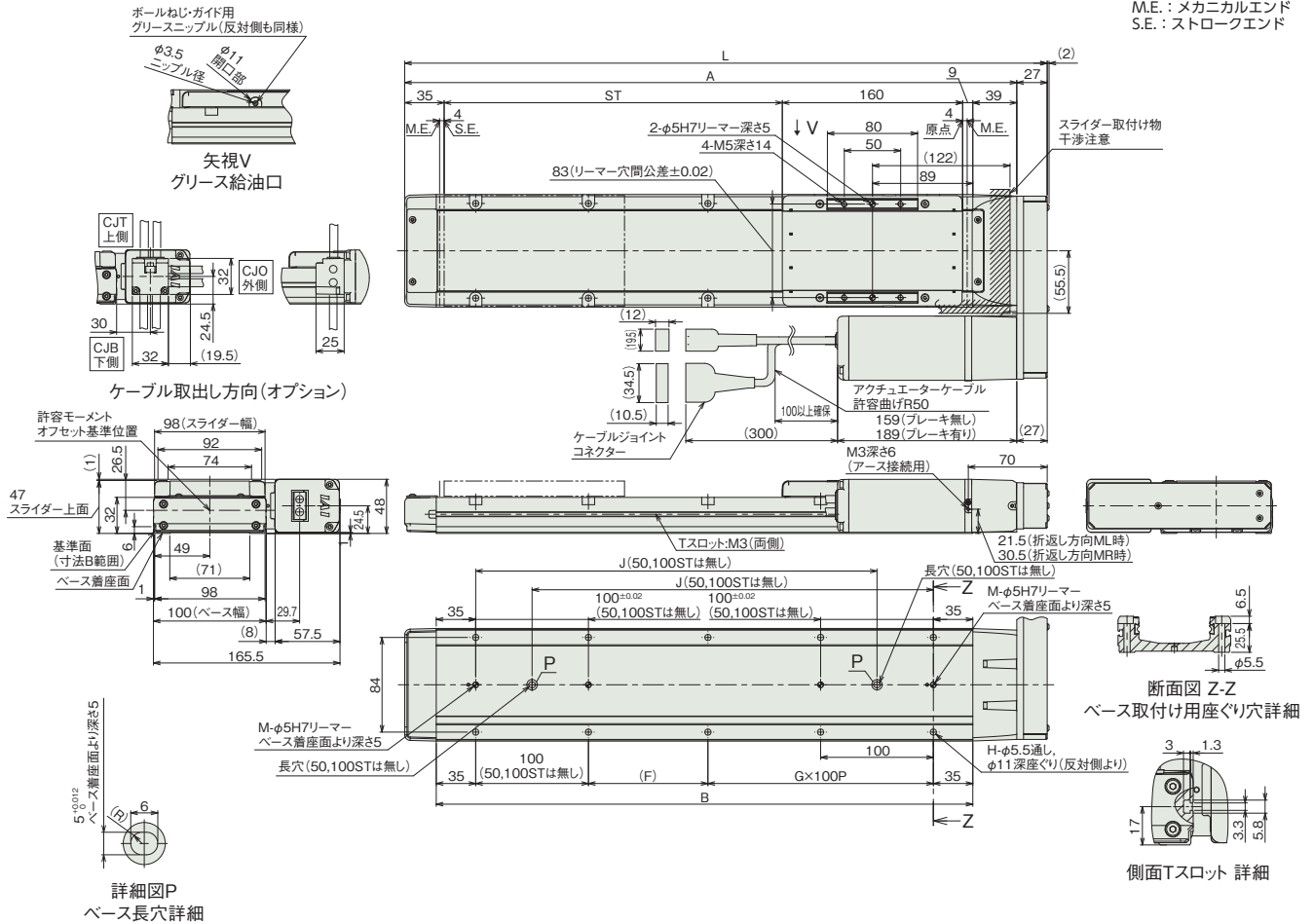
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

(注) 原点復帰を行った場合はスライダーがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド

選定
注意事項
スライダー
リニアサーボ
ケーブル型式
一覧表



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
L	320	370	420	470	520	570	620	670	720	770
A	293	343	393	443	493	543	593	643	693	743
B	226	276	326	376	426	476	526	576	626	676
F	156	206	256	306	356	406	456	506	556	606
G	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4
H	4	4	8	8	10	10	12	12	14	14
J	-	-	206	256	306	356	406	456	506	556
M	1	1	2	2	2	2	2	2	2	2

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
質量(kg)	ブレーキ無し	3.2	3.5	3.7	4.0	4.2	4.5	4.7	5.2	5.4
	ブレーキ有り	3.5	3.8	4.0	4.3	4.5	4.8	5.0	5.5	5.7

■適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続 可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジションナ	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択												
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM				
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	-	●	-	●	●	-	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	-	-	●	●	●	-	-	-	-	●	-	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

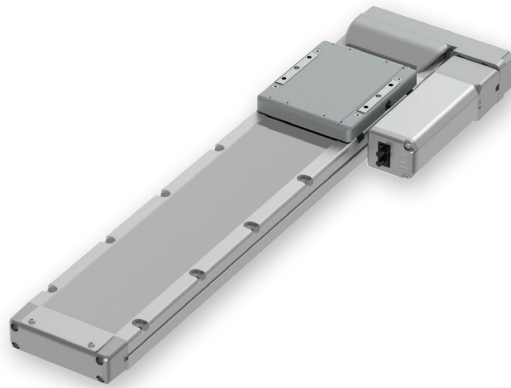
RCS4-WSA12R

±10μm
簡易防塵
バッテリーレスアップ
モーター折返し
本体幅 120mm
200V ACサーボモーター
100W

■型式項目

RCS4 - WSA12R - WA - 100

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラ	ケーブル長	オプション
WA	バッテリーレスアップ	WA	100 サーマモーター 100W	30 30mm 20 20mm 12 12mm 6 6mm 3 3mm	50 50mm 800 800mm (50mm毎)	T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	N 無し P 1m S 3m M 5m X 長さ指定 R ロボットケーブル	下記オプション 価格表参照



CE
RoHS 10
水平
垂直
横立
天吊り

(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

■ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
50	-	450	-
100	-	500	-
150	-	550	-
200	-	600	-
250	-	650	-
300	-	700	-
350	-	750	-
400	-	800	-



- ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度をご確認ください。
- 加速度を上げると可搬質量は低下します。詳細は「加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 動作条件 (搬送質量、加減速度等) によって、使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は 1-282 ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 450mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご参照ください。

■オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
ケーブル取出し方向変更 (上側)	CJT	3-656	-
ケーブル取出し方向変更 (下側)	CJB	3-656	-
ケーブル取出し方向変更 (外側)	CJO	3-656	-
モーター左折返し仕様 (注1)	ML	3-658	-
モーター右折返し仕様 (注1)	MR	3-658	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
スライダ部ローラー仕様	SR	3-659	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどちらかの記号をご記入ください。

■ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	P(1m)	-	-
	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
ロボットケーブル	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-
	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

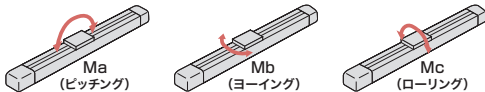
■メインスペック

項目		内容					
リード	ボールねじリード (mm)	30	20	12	6	3	
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	5	13	23	43	55
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	1600	1200	720	360	180
		定格加減速度 (G)	0.7	0.3	0.5	0.3	0.3
垂直	可搬質量	最高加減速度 (G)	1	1	1	1	0.7
		最大可搬質量 (kg)	-	3	8	15	15
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	-	1200	720	360	180
推力	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	-	0.5	0.7	0.5	0.3
		最高加減速度 (G)	-	1	1	1	0.7
	定格推力 (N)	57	85	142	283	566	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ					
ストローク	ブレーキ保持力 (kgf)	-	3	8	15	15	
	最小ストローク (mm)	50	50	50	50	50	
	最大ストローク (mm)	800	800	800	800	800	
	ストロークピッチ (mm)	50	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ10mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 311N・m
	Mb: 311N・m
	Mc: 827N・m
動的許容モーメント (注2)	Ma: 87.5N・m
	Mb: 87.5N・m
	Mc: 233N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注2) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢	水平				垂直			
	加速度(G)							
リード (mm)	0.3	0.5	0.7	1.0	0.3	0.5	0.7	1.0
30	5	5	5	4				
20	13	10	8	6	3	3	2	2
12	23	23	16	15	8	8	8	6
6	43	40	30	20	15	15	12	10
3	55	30	15		15	10	6	

■ストロークと最高速度

ストローク	50~450 (50mm毎)	500 (mm)	550 (mm)	600 (mm)	650 (mm)	700 (mm)	750 (mm)	800 (mm)
リード								
30	1600	1450	1260	1100	970	860	770	
20	1200	1130	970	840	740	650	580	520
12	720	610	535	465	405	355	315	285
6	360	310	265	230	200	175	155	140
3	180	150	130	115	100	85	75	70

(単位はmm/s)

■オフボードチューニング時の可搬質量及び加減速度

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

	リード	加減速度別可搬質量 (kg)												最高速度 (mm/s)	
		0.3G	0.5G	0.7G	1.0G	1.2G	1.5G	2.0G	2.5G	3.0G	3.5G	4.0G	4.5G	標準	チューニング後
水平	30	5	5	5	4	2.5	2	1.5	1	1	1	1	1	1600	1800
	20	13	10	8	6	4	4	4	3	1.5	1	1	1	1200	1200
	12	23	23	16	15	14.5	8.5	5.5	4.5	2.5	1	1	1	720	720
	6	43	40	30	20	17	12	7.5	4.5	2.5	1			360	360
	3	55	30	15	2									180	180
垂直	30														
	20	3	3	2	2	2	1.5	1.5	1.5	1.5				1200	1200
	12	8	8	8	6	6	6	4.75	3	1.75				720	720
	6	15	15	12	10	7.5	7	4.75	3	1.75				360	360
	3	15	10	6	0.75									180	180

選定

注意事項

スライダタイプ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

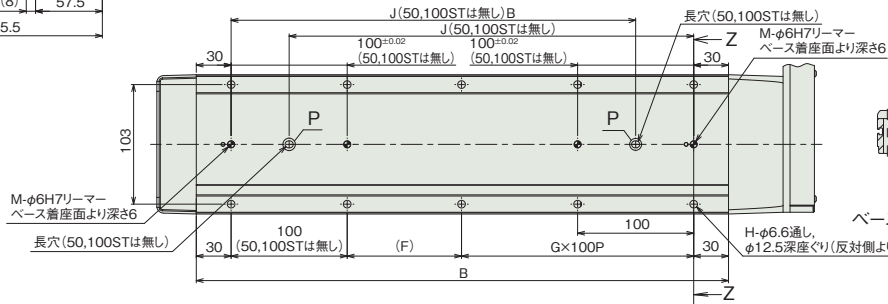
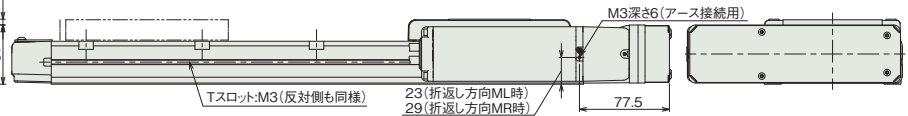
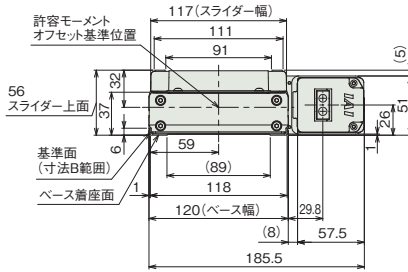
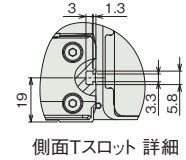
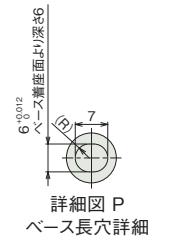
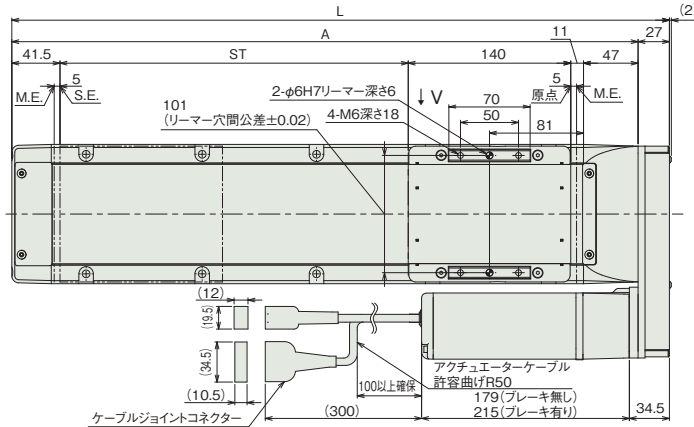
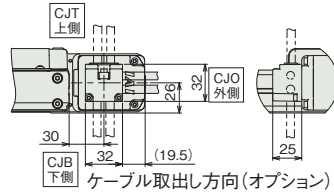
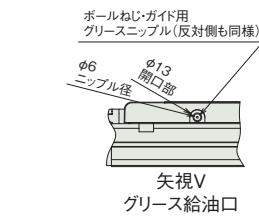
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
L	316.5	366.5	416.5	466.5	516.5	566.5	616.5	666.5	716.5	766.5	816.5	866.5	916.5	966.5	1016.5	1066.5
A	289.5	339.5	389.5	439.5	489.5	539.5	589.5	639.5	689.5	739.5	789.5	839.5	889.5	939.5	989.5	1039.5
B	208.5	258.5	308.5	358.5	408.5	458.5	508.5	558.5	608.5	658.5	708.5	758.5	808.5	858.5	908.5	958.5
F	148.5	198.5	248.5	298.5	348.5	398.5	448.5	498.5	548.5	598.5	648.5	698.5	748.5	798.5	848.5	898.5
G	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7
H	4	4	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20
J	-	-	198.5	248.5	298.5	348.5	398.5	448.5	498.5	548.5	598.5	648.5	698.5	748.5	798.5	848.5
M	1	1	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
質量 (kg)	4.2	4.5	4.9	5.2	5.6	5.9	6.2	6.6	6.9	7.2	7.6	7.9	8.3	8.6	8.9	9.3
	4.5	4.8	5.2	5.5	5.9	6.2	6.5	6.9	7.2	7.5	7.9	8.2	8.6	8.9	9.2	9.6

■適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択												
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM				
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	-	-	●	●	●	●	●	-	-	●	●	●	-	-	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	-	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215	
SSEL-CS		2	-	●	-	●	●	●	-	-	-	●	-	-	-	20000	-	8-245	
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	-	-	●	-	-	-	20000	-	8-273	
XSEL-RA/SA		8	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273	

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

一覧表

RCP6/ RCP6S

RCP3/4 RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/ ISPB

SSPA

ISA/ ISPA

ISDB/ ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

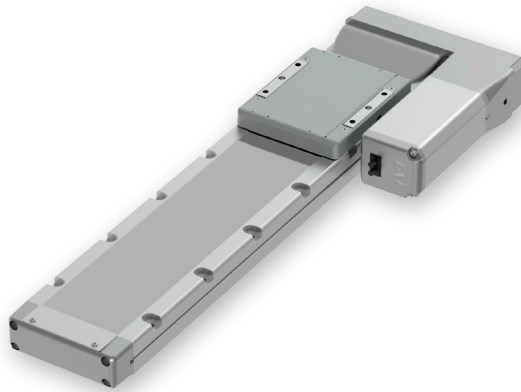
RCS4-WSA14R

±10μm
簡易防塵
バッテリーレスアップ
モーター折返し
本体幅 140mm
200V ACサーボモーター
200W

■型式項目

RCS4 - WSA14R - WA - 200

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類 WA バッテリーレスアップ	モーター種類 200 サーボモーター 200W	リード 36 36mm 24 24mm 16 16mm 8 8mm 4 4mm	ストローク 50 50mm 800 800mm (50mm毎)	適応コントローラー T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し P 1m S 3m M 5m X□□ 長さ指定 R□□ ロボットケーブル	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	--------------------------	-------------------------------	--	--	---	---	---------------------------



CE
RoHS 10
水平
垂直
横立て
天吊り

(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

■ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
50	-	450	-
100	-	500	-
150	-	550	-
200	-	600	-
250	-	650	-
300	-	700	-
350	-	750	-
400	-	800	-

■オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
ケーブル取出し方向変更 (上側)	CJT	3-656	-
ケーブル取出し方向変更 (下側)	CJB	3-656	-
ケーブル取出し方向変更 (外側)	CJO	3-656	-
モーター左折返し仕様 (注1)	ML	3-658	-
モーター右折返し仕様 (注1)	MR	3-658	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
スライダ一部ローラー仕様	SR	3-659	-
スライダスペーサー	SS	3-660	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどちらかの記号をご記入ください。

POINT 選定上の注意

- ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度をご確認ください。
- 加速度を上げると可搬質量は低下します。詳細は「加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 動作条件 (搬送質量、加減速度等) によって、使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は 1-282 ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 550mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご参照ください。

■ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	P(1m)	-	-
	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-
ロボットケーブル	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-

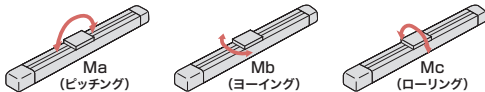
■メインスペック

項目		内容					
リード	ボールねじリード (mm)	36	24	16	8	4	
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	7	20	45	65	75
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	1710	1440	960	480	240
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	-	2.5	8	10	25
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	-	1440	960	480	240
		定格加減速度 (G)	-	1	1	1	0.7
推力	速度/加減速度	最高加減速度 (G)	-	1	1	1	0.7
		最高加減速度 (G)	-	1	1	1	0.7
		定格推力 (N)	95	142	214	427	855
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ					
	ブレーキ保持力 (kgf)	-	2.5	8	10	25	
ストローク	最小ストローク (mm)	50	50	50	50	50	
	最大ストローク (mm)	800	800	800	800	800	
	ストロークピッチ (mm)	50	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ12mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 462N・m
	Mb: 462N・m
	Mc: 1170N・m
動的許容モーメント (注2)	Ma: 122N・m
	Mb: 122N・m
	Mc: 308N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	パルスレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注2) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢	水平				垂直			
	加速度 (G)							
リード (mm)	0.3	0.5	0.7	1.0	0.3	0.5	0.7	1.0
36	7	6	6	4				
24	20	15	15	10	2.5	2.5	2.5	2.5
16	45	30	20	20	8	8	8	8
8	65	50	40	40	10	10	10	10
4	75	60	30		25	20	12	

■ストロークと最高速度

ストローク	50~450 (50mm毎)	500 (mm)	550 (mm)	600 (mm)	650 (mm)	700 (mm)	750 (mm)	800 (mm)
36		1710		1590	1400	1240	1110	990
24	1440	1420	1220	1060	930	830	740	665
16	960	920	790	690	610	550	490	440
8	480	460	400	350	305	270	240	215
4	240	230	200	170	150	135	120	105

(単位はmm/s)

■オフボードチューニング時の可搬質量及び加減速度

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

	リード	加減速度別可搬質量 (kg)												最高速度 (mm/s)	
		0.3G	0.5G	0.7G	1.0G	1.2G	1.5G	2.0G	2.5G	3.0G	3.5G	4.0G	4.5G	標準	チューニング後
水平	36	7	6	6	4	2.5	2.5	2	1.5	1	1	1	0.5	1710	2150
	24	20	15	15	10	4.5	4.5	4.5	3.5	2.5	2.5	1.75	1.75	1440	1440
	16	45	30	20	20	11.5	11.5	9.5	8.5	6.5	3.5	1.75	1.75	960	960
	8	65	50	40	40	29.5	24.5	17	9.5	6.5	3.5	1.75		480	480
	4	75	60	30	10									240	240
垂直	36														
	24	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5				1440	1440
	16	8	8	8	8	7.5	7.5	4.5	4.5	4.5				960	960
	8	10	10	10	10	9	9	9	7.5	4.5				480	480
	4	25	20	12	4.5									240	240

選定

注意事項

スライダタイプ

リニアサーボ

ケーブル型式一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

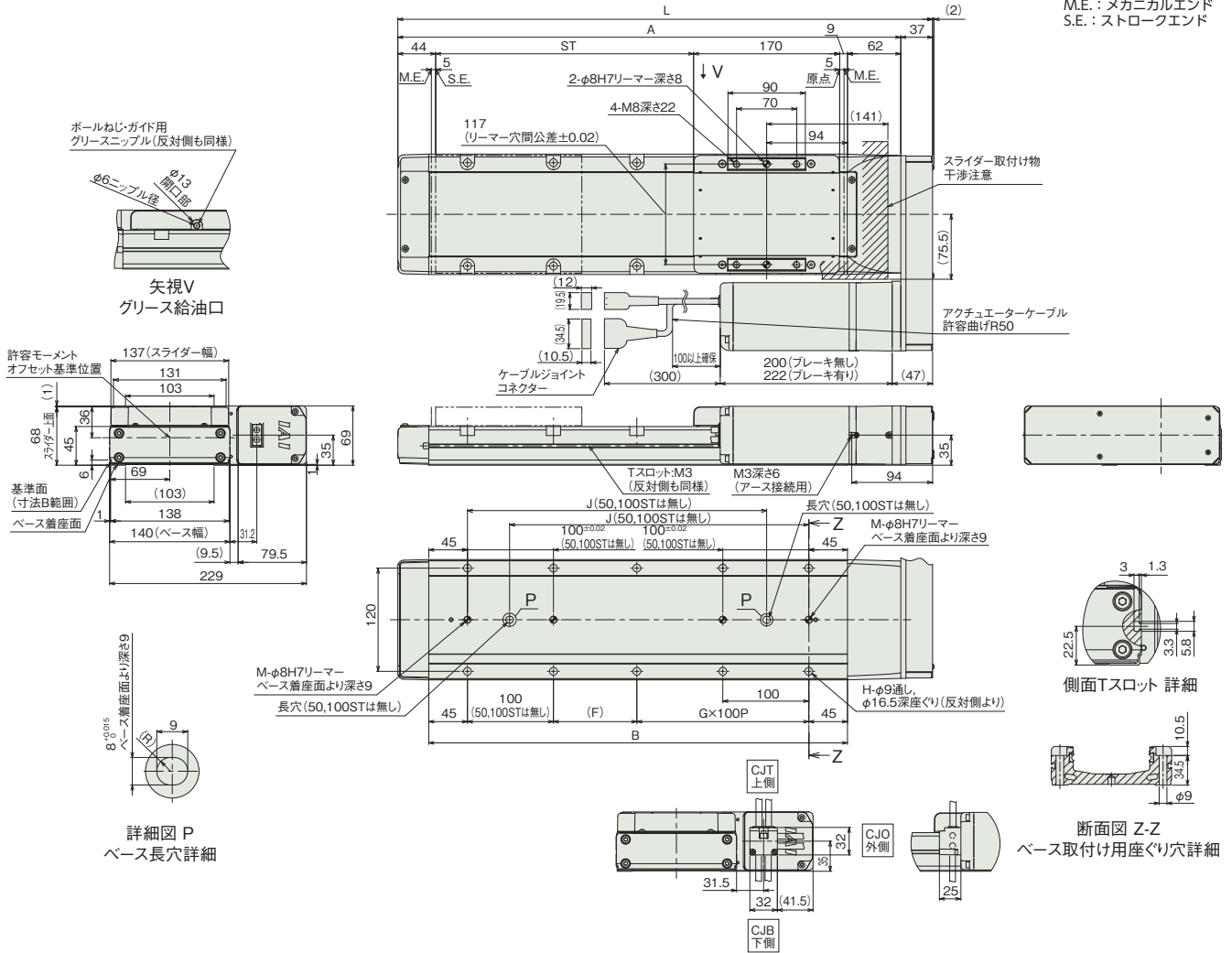
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
L	372	422	472	522	572	622	672	722	772	822	872	922	972	1022	1072	1122
A	335	385	435	485	535	585	635	685	735	785	835	885	935	985	1035	1085
B	237	287	337	387	437	487	537	587	637	687	737	787	837	887	937	987
F	147	197	247	297	347	397	447	497	547	597	647	697	747	797	847	897
G	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7
H	4	4	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20
J	-	-	198	248	298	348	398	448	498	548	598	648	698	748	798	848
M	1	1	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
質量 (kg)																
ブレーキ無し	7.4	7.9	8.4	8.9	9.4	9.9	10.3	10.8	11.3	11.8	12.3	12.8	13.3	13.8	14.2	14.7
ブレーキ有り	8.0	8.5	9.0	9.5	10.0	10.5	10.9	11.4	11.9	12.4	12.9	13.4	13.9	14.4	14.8	15.3

■適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47		
RSEL		8	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	-	-	36000	-	8-49		
SCON-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	-	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215		
SSEL-CS		2	-	●	-	●	●	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-245		
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	-	-	●	-	-	-	20000	-	8-273		
XSEL-RA/SA		8	-	-	●	●	●	-	-	-	●	●	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273		

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

RCS4-WSA16R

±10μm

簡易防塵

バッテリーレスアップ

モーター折返し

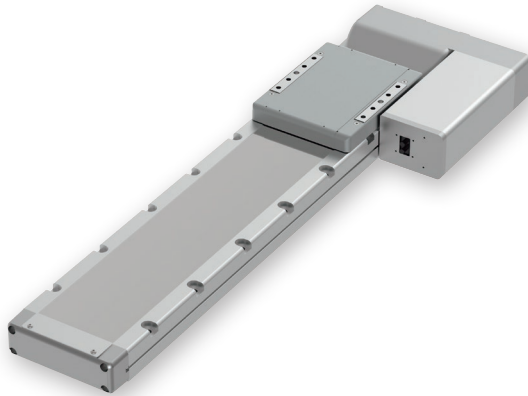
本体幅
160mm

200V
ACサーボ
モーター

400W

■型式項目

RCS4	- WSA16R	- WA	- 400					
シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 WA バッテリーレスアップ	モーター種類 400 サーボモーター 400W	リード 30 30mm 20 20mm 10 10mm 5 5mm	ストローク 50 50mm 1100 1100mm (50mm毎)	適応コントローラー T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し P 1m S 3m M 5m X 長さ指定 R ロボットケーブル	オプション 下記オプション 価格表参照



水平

垂直

横立

天吊り

(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

■ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
50	-	600	-
100	-	650	-
150	-	700	-
200	-	750	-
250	-	800	-
300	-	850	-
350	-	900	-
400	-	950	-
450	-	1000	-
500	-	1050	-
550	-	1100	-



- (1) ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度をご確認ください。
- (2) 加速度を上げると可搬質量は低下します。詳細は「加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (3) 動作条件 (搬送質量、加減速度等) によって、使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は 1-282 ページをご参照ください。
- (4) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- (5) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 650mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご参照ください。

■オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
ケーブル取出し方向変更 (上側)	CJT	3-656	-
ケーブル取出し方向変更 (下側)	CJB	3-656	-
ケーブル取出し方向変更 (外側)	CJO	3-656	-
モーター左折返し仕様 (注1)	ML	3-658	-
モーター右折返し仕様 (注1)	MR	3-658	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
スライダー部ローラー仕様	SR	3-659	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどちらかの記号をご記入ください。

■ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	P (1m)	-	-
	S (3m)	-	-
	M (5m)	-	-
長さ指定	X06 (6m) ~ X10 (10m)	-	-
	X11 (11m) ~ X15 (15m)	-	-
	X16 (16m) ~ X20 (20m)	-	-
ロボットケーブル	R01 (1m) ~ R03 (3m)	-	-
	R04 (4m) ~ R05 (5m)	-	-
	R06 (6m) ~ R10 (10m)	-	-
	R11 (11m) ~ R15 (15m)	-	-
	R16 (16m) ~ R20 (20m)	-	-

選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

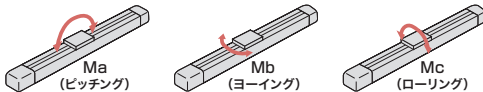
■メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	30	20	10	5	
	可搬質量	最大可搬質量(kg)	30	60	80	100
		最高速度(mm/s)	1800	1200	600	300
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.5	0.5
水平	速度/加減速度	最高加減速度(G)	1	1	1	0.7
		可搬質量	12	18	35	50
		最高速度(mm/s)	1800	1200	600	300
	垂直	速度/加減速度	定格加減速度(G)	0.5	0.3	0.7
最高加減速度(G)			1	1	1	0.7
定格推力(N)			226	339	678	1357
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
ストローク	ブレーキ保持力(kgf)	12	18	35	50	
	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	1100	1100	1100	1100	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ16mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 642N・m
	Mb: 642N・m
	Mc: 1610N・m
動的許容モーメント(注2)	Ma: 161N・m
	Mb: 161N・m
	Mc: 404N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダ種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注2) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢	水平				垂直			
	加速度(G)							
リード(mm)	0.3	0.5	0.7	1.0	0.3	0.5	0.7	1.0
30	30	25	20	10	12	12	8	8
20	60	40	25	22	18	15	15	12
10	80	80	70	60	35	35	35	30
5	100	100	80		50	45	30	

■ストロークと最高速度

ストローク	リード											
	50~550 (50mm毎)	600 (mm)	650 (mm)	700 (mm)	750 (mm)	800 (mm)	850 (mm)	900 (mm)	950 (mm)	1000 (mm)	1050 (mm)	1100 (mm)
30	1800	1680	1480	1320	1180	1060	960	870	790	730	670	620
20	1200	1120	990	880	780	715	645	590	535	490	450	415
10	600	560	490	440	395	355	320	290	265	240	225	205
5	300	280	240	220	195	175	160	145	130	120	110	100

(単位はmm/s)

■オフボードチューニング時の可搬質量及び加減速度

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

	リード	加減速度別可搬質量 (kg)												最高速度 (mm/s)		
		0.3G	0.5G	0.7G	1.0G	1.2G	1.5G	2.0G	2.5G	3.0G	3.5G	4.0G	4.5G	標準	チューニング後	
水平	30	30	25	20	10	8	8	7.5	5.5	3.5	3.5	3.5	3.25	3	1800	1800
	20	60	40	25	22	14.5	12.5	9.5	7.5	5.5	5.5	5.5	4.5	4.5	1200	1200
	10	80	80	70	60	57.5	54.5	37	26	18	12	8	4.5	600	600	
	5	100	100	80	37	17								300	300	
垂直	30	12	12	8	8	5.5	5	4.5	3.5	2.5					1800	1800
	20	18	15	15	12	10	9.5	7.5	5.5	3.5					1200	1200
	10	35	35	35	30	27.5	24.5	22.5	17.5	13					600	600
	5	50	45	30	17	8									300	300

選定

注意事項

スライダタイプ

リニアサーボ

ケーブル型式一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

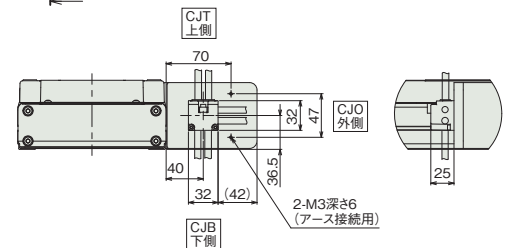
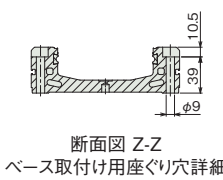
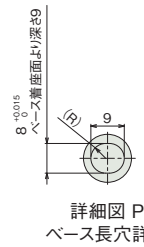
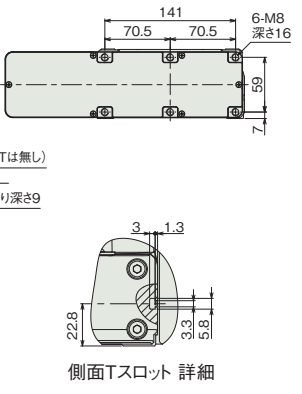
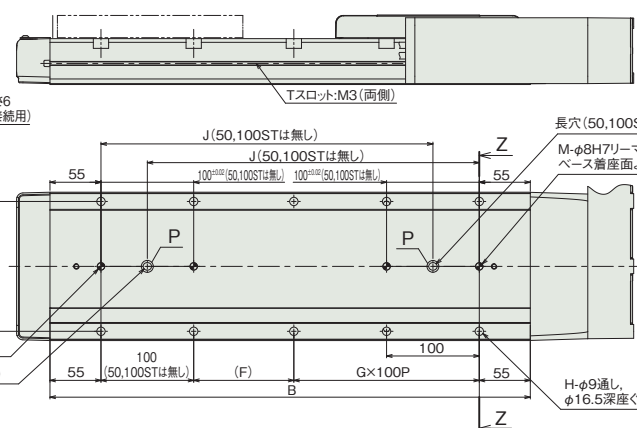
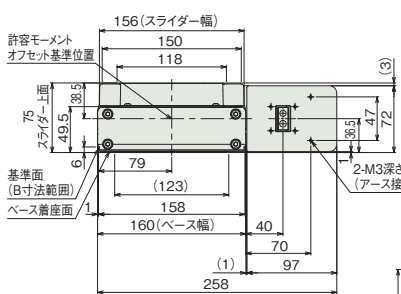
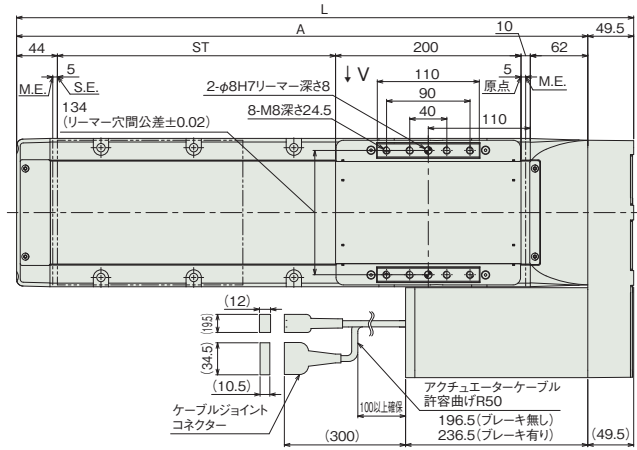
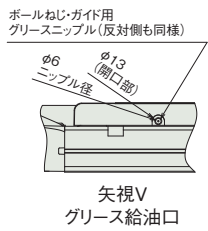
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.lai-robot.co.jp



(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
 M.E.: メカニカルエンド
 S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100
L	415.5	465.5	515.5	565.5	615.5	665.5	715.5	765.5	815.5	865.5	915.5	965.5	1015.5	1065.5	1115.5	1165.5	1215.5	1265.5	1315.5	1365.5	1415.5	1465.5
A	366	416	466	516	566	616	666	716	766	816	866	916	966	1016	1066	1116	1166	1216	1266	1316	1366	1416
B	268	318	368	418	468	518	568	618	668	718	768	818	868	918	968	1018	1068	1118	1168	1218	1268	1318
F	158	208	258	308	358	408	458	508	558	608	658	708	758	808	858	908	958	1008	1058	1108	1158	
G	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10
H	4	4	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	26
J	-	-	208	258	308	358	408	458	508	558	608	658	708	758	808	858	908	958	1008	1058	1108	1158
M	1	1	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2

ケーブル取出し方向(オプション)

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100
質量 (kg)	10.6	11.2	11.8	12.4	13.0	13.6	14.2	14.9	15.5	16.1	16.7	17.3	17.9	18.5	19.1	19.8	20.4	21.0	21.6	22.2	22.8	23.4
ブレーキ有り	11.2	11.8	12.4	13.0	13.6	14.2	14.8	15.5	16.1	16.7	17.3	17.9	18.5	19.1	19.7	20.4	21.0	21.6	22.2	22.8	23.4	24.0

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA



NS

IF

オプション

適応コントローラ

本ページのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続 可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ	
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	単相AC 100V/200V	●	-	●	●	-	●	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	●	●	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定




注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCS2 / RCS3

サーボモーター 200V				
RCS2 RCS3	スライダー	RCS2-SA4C	3-297	
		RCS2-SA5C	3-301	
		RCS2-SA6C	3-305	
		RCS2-SA7C	3-309	
		RCS3/RCS3P-SA8C	3-313	
		RCS3/RCS3P-SS8C	3-317	
	RCS3-CT8C	3-321		
	スライダー 【折返しタイプ】	RCS2-SA4R	3-325	
		RCS2-SA5R	3-329	
		RCS2-SA6R	3-333	
		RCS2-SA7R	3-337	
		RCS3/RCS3P-SA8R	3-341	
		RCS3/RCS3P-SS8R	3-345	

選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

RCS2-SA4C

簡易防塵

バッテリーレスアプ

モーターストレート

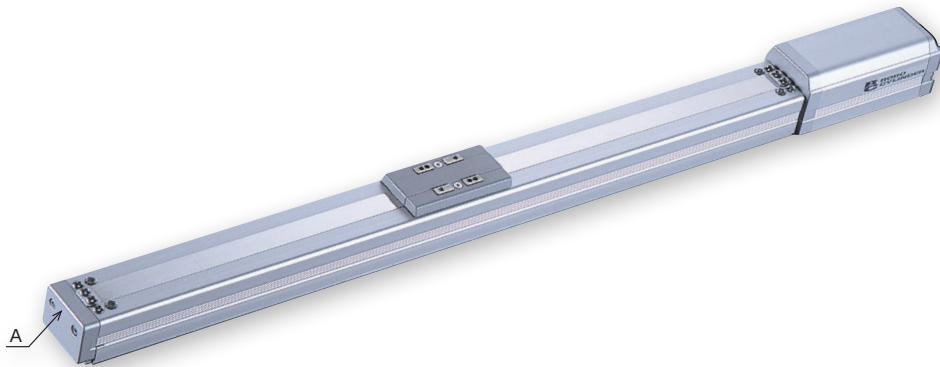
本体幅
40mm

200V
ACサーボ
モーター

20W

■型式項目

RCS2 - SA4C		WA	20			T2		
シリーズ	タイプ	エンコーダ種類 WA バッテリーレスアプ	モーター種類 20 サーボモーター 20W	リード 16 16mm 10 10mm 5 5mm 2.5 2.5mm	ストローク 50 50mm 100 100mm 150 150mm 200 200mm 250 250mm 300 300mm 350 350mm 400 400mm (50mmピッチ毎設定)	適応コントローラ T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA	ケーブル長 N 無し P 1m S 3m M 5m X 長さ指定 R ロボットケーブル	オプション 下記オプション 価格表参照



(注) CEはオプションになります。



高加減速対応

(リード2.5は除く)

(注) 製品は上写真A部にスライダ位置調整用すり割(「寸法図」参照)が装着されます。

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク(mm)	標準価格
50	—
100	—
150	—
200	—
250	—
300	—
350	—
400	—

■オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	—
CE対応	CE	3-655	—
フット金具	FT	3-656	—
指定グリース塗布仕様	G1/G3/G4	3-657	—
高加減速対応(注1、2)	HA	3-657	—
原点逆仕様	NM	3-658	—
スライダ部ローラー仕様(注2)	SR	3-659	—
スライダスペーサー	SS	3-660	—

(注1) リード2.5は高加減速対応で使用出来ません。
(注2) 高加減速対応とスライダ部ローラー仕様の併用は出来ません。



- (1) ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度の確認をしてください。
- (2) 可搬質量は標準仕様様が0.3G(リード2.5は0.2G)、高加減速対応が1G(リード2.5は除く)で動作させた時の値です。(加減速度を落とすとしても最大可搬質量は「メインスペック」の数値が上限となります)
- (3) 動作条件(搬送質量、加減速度等)によって、使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は1-282ページをご確認ください。
- (4) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。
- (5) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向120mm以下です。張出し負荷長は1-16ページの図をご確認ください。

■ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2
標準タイプ	P(1m)	—
	S(3m)	—
	M(5m)	—
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	—
	X11(11m) ~ X15(15m)	—
	X16(16m) ~ X20(20m)	—
	R01(1m) ~ R03(3m)	—
ロボットケーブル	R04(4m) ~ R05(5m)	—
	R06(6m) ~ R10(10m)	—
	R11(11m) ~ R15(15m)	—
	R16(16m) ~ R20(20m)	—

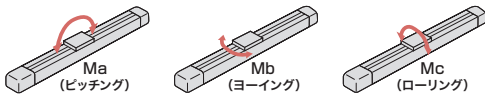
■メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	16	10	5	2.5	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)	2.5	4	6	8
		最高速度(mm/s)	1060	665	330	165
	速度/加減速度	定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.2
		最高加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.2
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)	0.6	1	2.5	4.5
		最高速度(mm/s)	1060	665	330	165
	速度/加減速度	定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.2
		最高加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.2
推力	定格推力(N)	12.2	19.6	39.2	78.4	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
ストローク	ブレーキ保持力(kgf)	0.6	1	2.5	4.5	
	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	400	400	400	400	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ8mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma : 6.9N・m
	Mb : 9.9N・m
	Mc : 17.0N・m
動的許容モーメント(注3)	Ma : 3.29N・m
	Mb : 4.71N・m
	Mc : 8.07N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注3) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■ストロークと最高速度

リード	ストローク
	50~400(50mm毎)
16	1060
10	665
5	330
2.5	165

(単位はmm/s)

■オフボードチューニング時の可搬質量及び加減速度

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード	加減速度別可搬質量(kg)																				最高速度(mm/s)			
	0.1G	0.2G	0.3G	0.4G	0.5G	0.6G	0.7G	0.8G	0.9G	1.0G	1.1G	1.2G	1.3G	1.4G	1.5G	1.6G	1.7G	1.8G	1.9G	2.0G	標準	チューニング後		
水平	16	3.5	3	2.5	2	1.5	1.2	1	0.8	0.65	0.5	0.44	0.4	0.36	0.32	0.3	0.27	0.25	0.23	0.22	0.2	1060	1330	
	10	5.5	4.8	4	3.25	2.5	2	1.5	1.2	0.9	0.8	0.7	0.65	0.6	0.55	0.5						665	665	
	5	8.5	7.2	6	5	4	3.25	2.5	2	1.5	1	0.7	0.4										330	330
	2.5	11	8	5	2.5	1																	165	165
垂直	16	0.6	0.6	0.6	0.4	0.3	0.25	0.2	0.15	0.12	0.1											1060	1330	
	10	1	1	1	0.85	0.7	0.6	0.5	0.4	0.32	0.25	0.21	0.17	0.14	0.12	0.1						665	665	
	5	2.5	2.5	2.5	1.9	1.5	1.2	1	0.8	0.6	0.5											330	330	
2.5	4.5	4.5	2																			165	165	

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

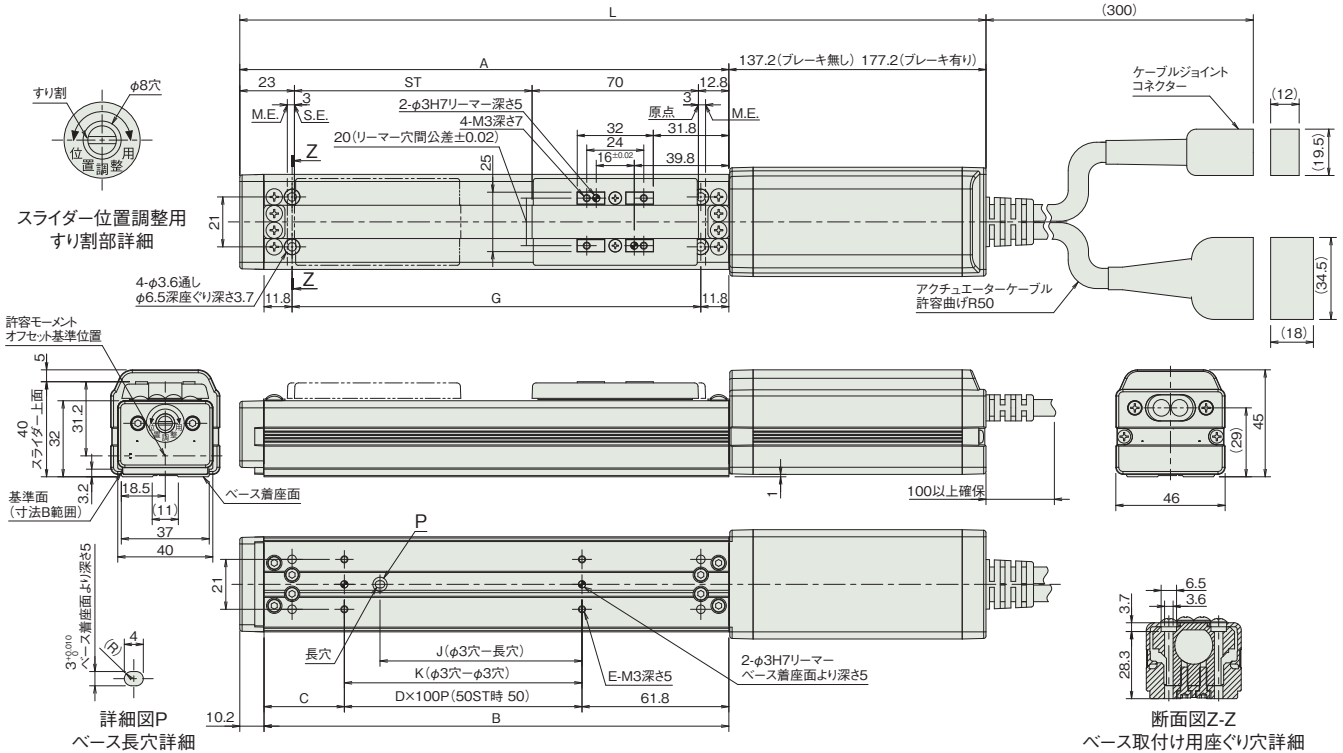
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.lai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

(注) ケーブルジョイントコネクタにモーター・エンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は1-113ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク		50	100	150	200	250	300	350	400
L	ブレーキ無し	293	343	393	443	493	543	593	643
	ブレーキ有り	333	383	433	483	533	583	633	683
A		155.8	205.8	255.8	305.8	355.8	405.8	455.8	505.8
B		145.6	195.6	245.6	295.6	345.6	395.6	445.6	495.6
C		33.8	33.8	83.8	33.8	83.8	33.8	83.8	33.8
D		0	1	1	2	2	3	3	4
E		4	4	4	6	6	8	8	10
G		122	172	222	272	322	372	422	472
J		35	85	85	185	185	285	285	385
K		50	100	100	200	200	300	300	400

■ストローク別質量

ストローク		50	100	150	200	250	300	350	400
質量 (kg)	ブレーキ無し	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	1.3	1.4
	ブレーキ有り	1.0	1.1	1.2	1.3	1.4	1.5	1.6	1.7

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ	
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
SCON-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	●	—	●	●	●	●	●	●	●	●	●	—	●	512 (ネットワーク仕様は768)	—	8-215
SSEL-CS		2		●	—	●	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	20000	—	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	—	—	●	●	●	—	—	—	—	—	—	—	—	—	20000	—	8-273
XSEL-RA/SA		8		—	—	●	●	●	—	—	—	—	—	—	—	—	—	55000 (タイプにより異なります)	—	8-273

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
(注) Rユニット(RCON/RSEL)と接続するには、拡張ユニット(RCON-EXT)とSCONが別途必要です。

選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

RCS2-SA5C

簡易防塵 | バッテリーレスアップ | モーターストレート | 本体幅 50mm | 200V ACサーボモーター | 20W

■型式項目

RCS2 - SA5C -		WA	-	20	-		-	T2	-		-		
シリーズ	タイプ	エンコーダ種類 WA バッテリーレスアップ		モーター種類 サーボモーター 20W		リード 20 20mm 12 12mm 6 6mm 3 3mm		ストローク 50 50mm 500 500mm (50mmピッチ毎設定)		適応コントローラー T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA		ケーブル長 N 無し P 1m S 3m M 5m X 長さ指定 R ロボットケーブル	オプション 下記オプション 価格表参照

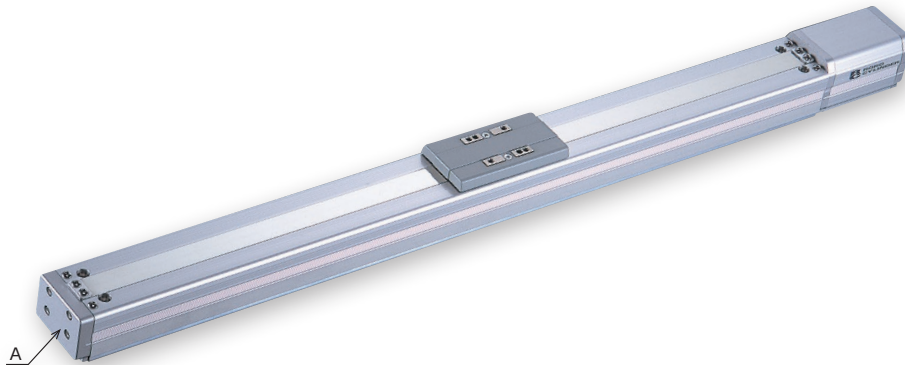


(注) CEはオプションになります。



高加減速対応

(リード3は除く)



A

(注) 製品は上写真A部にスライダ位置調整用すり割(「寸法図」参照)が装着されます。

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク(mm)	標準価格
50	-
100	-
150	-
200	-
250	-
300	-
350	-
400	-
450	-
500	-



- ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度の確認をしてください。
- 可搬質量は標準仕様が0.3G(リード3は0.2G)、高加減速対応が0.8G(リード3は除く)で動作させた時の値です。(加減速度を落としても最大可搬質量は「メインスペック」の数値が上限となります)
- 動作条件(搬送質量、加減速度等)によって、使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は1-282ページをご確認ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向150mm以下です。張出し負荷長は1-16ページの図をご確認ください。

■オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
CE対応	CE	3-655	-
フット金具	FT	3-656	-
指定グリース塗布仕様	G1/G3/G4	3-657	-
高加減速対応(注1、2)	HA	3-657	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
スライダ部ローラー仕様(注2)	SR	3-659	-
ダブルスライダ仕様	W	3-662	-

(注1) リード3は高加減速対応で使用出来ません。
(注2) 高加減速対応とスライダ部ローラー仕様の併用は出来ません。

■ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2
標準タイプ	P(1m)	-
	S(3m)	-
	M(5m)	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-
ロボットケーブル	R04(4m) ~ R05(5m)	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-

選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

オプション

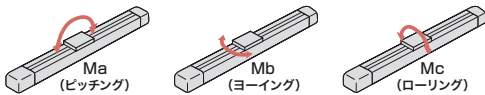
■メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	20	12	6	3	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)	2	4	8	12
		最高速度(mm/s)	1300	800	400	200
	速度/加減速度	定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.2
		最高加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.2
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)	0.5	1	2	4
		最高速度(mm/s)	800	800	400	200
	速度/加減速度	定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.2
		最高加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.2
推力	定格推力(N)	10.7	16.7	33.3	65.7	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
ストローク	ブレーキ保持力(kgf)	0.5	1	2	4	
	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	500	500	500	500	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ10mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma：18.6N・m
	Mb：26.6N・m
	Mc：47.5N・m
動的許容モーメント(注3)	Ma：5.81N・m
	Mb：8.30N・m
	Mc：14.8N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	パルスレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注3) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■ストロークと最高速度

リード	ストローク	
	50~450 (50mm毎)	500 (mm)
20	1300 <800>	1300 <800>
12	800	760
6	400	380
3	200	190

(単位はmm/s)

(注) < >内は垂直使用の場合です。

■オフボードチューニング時の可搬質量及び加減速度

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード	加減速度別可搬質量 (kg)																				最高速度 (mm/s)		
	0.1G	0.2G	0.3G	0.4G	0.5G	0.6G	0.7G	0.8G	0.9G	1.0G	1.1G	1.2G	1.3G	1.4G	1.5G	1.6G	1.7G	1.8G	1.9G	2.0G	標準	チューニング後	
水平	20	3	2.4	2	1.75	1.4	1.15	1	0.8	0.6	0.5	0.4	0.35	0.3	0.25	0.2						1300	1660
	12	5.5	4.8	4	3	2.5	2	1.75	1.5	1.25	1	0.85	0.75	0.65	0.55	0.5						800	1000
	6	11	9.6	8	6	4.5	3.3	2.5	1.9	1.4	1											400	400
	3	17	12	3																			200
垂直	20	0.5	0.5	0.5	0.35	0.25	0.16	0.1														800	1660
	12	1	1	1	0.8	0.6	0.45	0.35	0.3	0.25	0.2	0.15	0.1									800	1000
	6	2	2	2	1.6	1.25	1	0.8	0.65	0.55	0.5											400	400
	3	4	4	2																			200

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

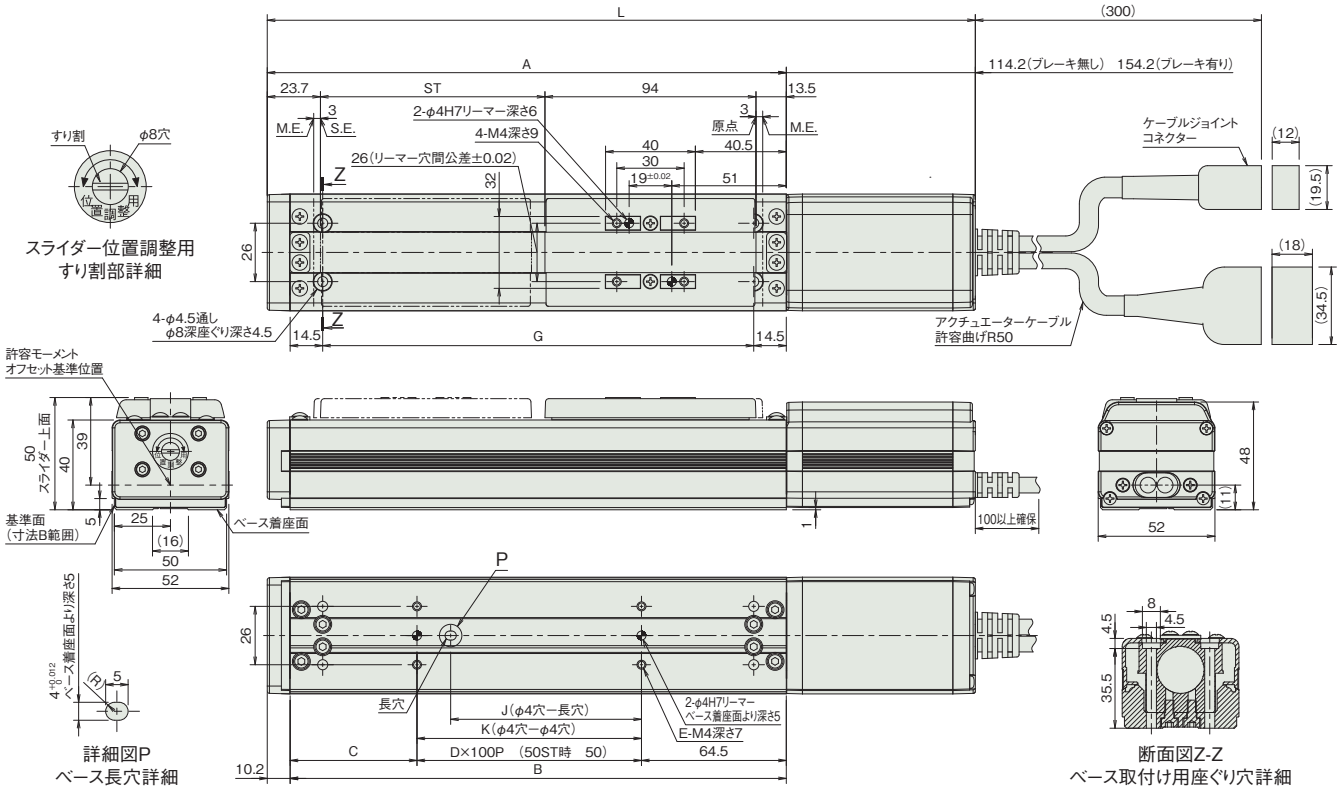
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

(注) ケーブルジョイントコネクタにモーター・エンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は1-113ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
L	ブレーキ無し	295.4	345.4	395.4	445.4	495.4	545.4	595.4	645.4	695.4	745.4
	ブレーキ有り	335.4	385.4	435.4	485.4	535.4	585.4	635.4	685.4	735.4	785.4
A		181.2	231.2	281.2	331.2	381.2	431.2	481.2	531.2	581.2	631.2
B		171	221	271	321	371	421	471	521	571	621
C		56.5	56.5	106.5	56.5	106.5	56.5	106.5	56.5	106.5	56.5
D		0	1	1	2	2	3	3	4	4	5
E		4	4	4	6	6	8	8	10	10	12
G		142	192	242	292	342	392	442	492	542	592
J		35	85	85	185	185	285	285	385	385	485
K		50	100	100	200	200	300	300	400	400	500

■ストローク別質量

ストローク		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
質量 (kg)	ブレーキ無し	1.3	1.4	1.5	1.6	1.7	1.8	1.9	2.0	2.1	2.2
	ブレーキ有り	1.6	1.7	1.8	1.9	2.0	2.1	2.2	2.3	2.4	2.5

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択												
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM				
SCON-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2		●	-	●	●	-	●	-	-	-	●	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	●	-	-	20000	-	8-273	
XSEL-RA/SA		8		-	-	●	●	●	-	●	-	-	●	●	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
(注) Rユニット(RCON/RSEL)と接続するには、拡張ユニット(RCON-EXT)とSCONが別途必要です。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

RCS2-SA6C

簡易防塵

バッテリーレスアップ

モーターストレート

本体幅
60mm

200V
ACサーボ
モーター

30W

■型式項目

RCS2 - SA6C		WA	30			T2		
シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 WA バッテリーレスアップ	モーター種類 サーボモーター 30W	リード 20 20mm 12 12mm 6 6mm 3 3mm	ストローク 50 50mm 600 600mm (50mmピッチ毎設定)	適応コントローラー T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA	ケーブル長 N 無し P 1m S 3m M 5m X 長さ指定 R ロボットケーブル	オプション 下記オプション 価格表参照



(注) CEはオプションになります。



高加減速対応

(リード3は除く)

(注) 製品は上写真A部にスライダ位置調整用すり割(「寸法図」参照)が装着されます。

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク(mm)	標準価格
50	-
100	-
150	-
200	-
250	-
300	-
350	-
400	-
450	-
500	-
550	-
600	-



- (1) ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度の確認をしてください。
- (2) 可搬質量は標準仕様が0.3G(リード3は0.2G)、高加減速対応が1G(リード3は除く)で動作させた時の値です。(加減速度を落としても最大可搬質量は「メインスペック」の数値が上限となります)
- (3) 動作条件(搬送質量、加減速度等)によって、使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は1-282ページをご確認ください。
- (4) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。
- (5) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向220mm以下です。張出し負荷長は1-16ページの図をご確認ください。

■オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
CE対応	CE	3-655	-
フット金具	FT	3-656	-
指定グリース塗布仕様	G1/G3/G4	3-657	-
高加減速対応(注1、2)	HA	3-657	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
スライダ部ローラー仕様(注2)	SR	3-659	-
ダブルスライダ仕様	W	3-662	-

(注1) リード3は高加減速対応で使用出来ません。
(注2) 高加減速対応とスライダ部ローラー仕様の併用は出来ません。

■ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2
標準タイプ	P (1m)	-
	S (3m)	-
	M (5m)	-
長さ指定	X06 (6m) ~ X10 (10m)	-
	X11 (11m) ~ X15 (15m)	-
	X16 (16m) ~ X20 (20m)	-
	R01 (1m) ~ R03 (3m)	-
ロボットケーブル	R04 (4m) ~ R05 (5m)	-
	R06 (6m) ~ R10 (10m)	-
	R11 (11m) ~ R15 (15m)	-
	R16 (16m) ~ R20 (20m)	-

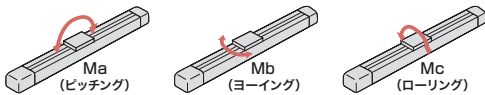
■メインスペック

項目	内容	内容				
リード	ボールねじリード (mm)	20	12	6	3	
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	3	6	12	18
		最高速度 (mm/s)	1300	800	400	200
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.2
		最高加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.2
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	0.5	1.5	3	6
		最高速度 (mm/s)	800	800	400	200
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.2
		最高加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.2
推力	定格推力 (N)	15.8	24.2	48.4	96.8	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力 (kgf)	0.5	1.5	3	6	
ストローク	最小ストローク (mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク (mm)	600	600	600	600	
	ストロークピッチ (mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ10mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma : 38.3N・m
	Mb : 54.7N・m
	Mc : 81.0N・m
動的許容モーメント (注3)	Ma : 11.6N・m
	Mb : 16.6N・m
	Mc : 24.6N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注3) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください

■スライダタイプモーメント方向



■ストロークと最高速度

ストローク	50~450 (50mm毎)	500 (mm)	550 (mm)	600 (mm)
リード				
20	1300 <800>		1160 <800>	990 <800>
12	800	760	640	540
6	400	380	320	270
3	200	190	160	135

(単位はmm/s)

(注) < >内は垂直使用の場合です。

■オフボードチューニング時の可搬質量及び加減速度

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード		加減速度別可搬質量 (kg)																			最高速度 (mm/s)					
		0.1G	0.2G	0.3G	0.4G	0.5G	0.6G	0.7G	0.8G	0.9G	1.0G	1.1G	1.2G	1.3G	1.4G	1.5G	1.6G	1.7G	1.8G	1.9G	2.0G	標準	チューニング後			
水平	20	4.2	3.6	3	2.5	2	1.5	1.25	1	0.85	0.75	0.65	0.5	0.4	0.3	0.25									1300	1660
	12	8.5	7.2	6	4.5	3.5	2.75	2	1.6	1.25	1	0.85	0.75	0.65	0.55	0.5	0.45	0.4	0.35	0.3	0.25			800	1000	
	6	16.5	14.5	12	10	8	6.2	5	3.5	2.5	1.5														400	400
	3	25	18	7	1																					200
垂直	20	0.5	0.5	0.5	0.35	0.2	0.1																		800	1660
	12	1.5	1.5	1.5	1.2	0.85	0.65	0.5	0.4	0.3	0.22	0.15	0.1												800	1000
	6	3	3	3	2.1	1.5	1.25	1	0.8	0.65	0.5														400	400
	3	6	6	2																						200

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

(注) ケーブルジョイントコネクタにモーター・エンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は1-113ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド

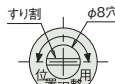
選定

注意事項

スライダ

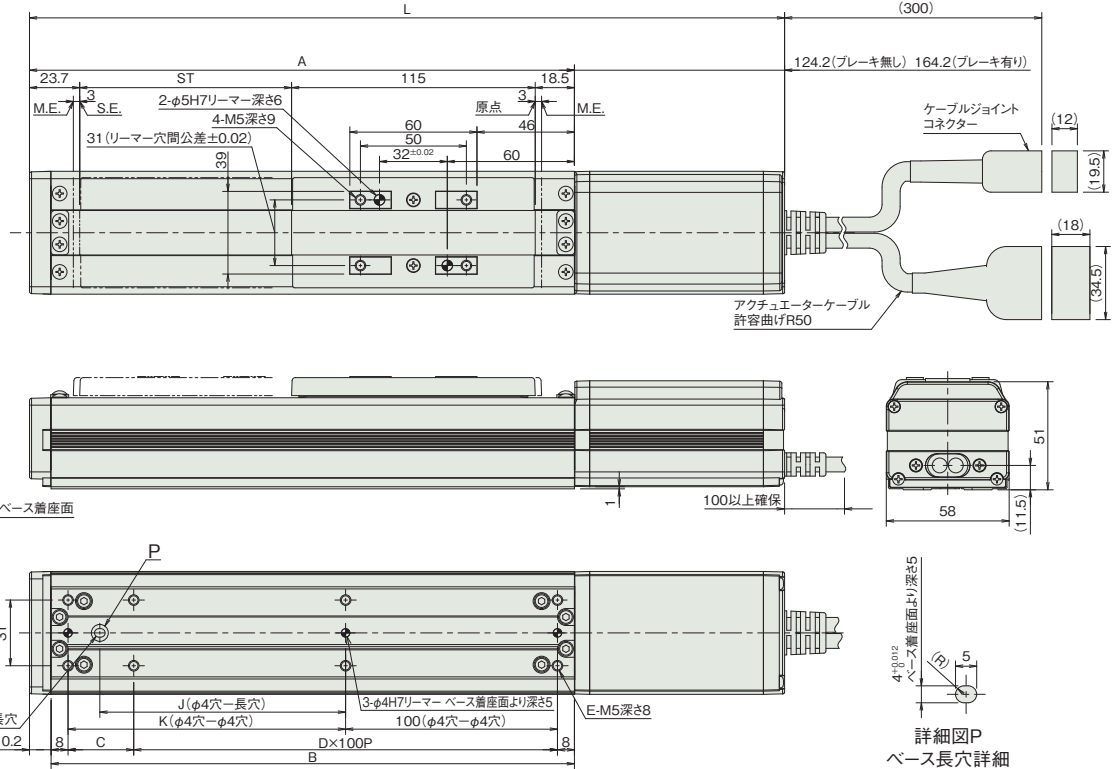
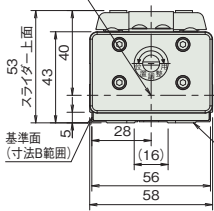
リニアサーボ

ケーブル型式



スライダ位置調整用すり割部詳細

許容モータオフセット基準位置



■ストローク別寸法

RCP6/ RCP6S	ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600
		L	ブレーキ無し	331.4	381.4	431.4	481.4	531.4	581.4	631.4	681.4	731.4	781.4
	ブレーキ有り	371.4	421.4	471.4	521.4	571.4	621.4	671.4	721.4	771.4	821.4	871.4	921.4
RCP3/4 RCP5	A	207.2	257.2	307.2	357.2	407.2	457.2	507.2	557.2	607.2	657.2	707.2	757.2
	B	197	247	297	347	397	447	497	547	597	647	697	747
	C	81	31	81	31	81	31	81	31	81	31	81	31
	D	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7
	E	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18
RCS4	J	66	116	166	216	266	316	366	416	466	516	566	616
	K	81	131	181	231	281	331	381	431	481	531	581	631

■ストローク別質量

RCS2 RCS3	ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600
		質量 (kg)	ブレーキ無し	1.4	1.6	1.8	2.0	2.2	2.4	2.6	2.8	3	3.2
	ブレーキ有り	1.7	1.9	2.1	2.3	2.5	2.7	2.9	3.1	3.3	3.5	3.7	3.9

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

■適応コントローラ

本ページのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ	
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
SCON-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	●	—	●	●	●	●	●	●	●	●	●	—	●	512 (ネットワーク仕様は768)	—	8-215
SSEL-CS		2		●	—	●	—	●	—	—	—	—	●	—	—	—	—	20000	—	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	—	—	●	●	●	—	—	—	—	●	—	—	—	—	20000	—	8-273
XSEL-RA/SA		8		—	—	●	●	●	—	—	—	—	●	●	—	—	—	55000 (タイプにより異なります)	—	8-273

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
(注) Rユニット(RCON/RSEL)と接続するには、拡張ユニット(RCON-EXT)とSCONが別途必要です。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

RCS2-SA7C

簡易防塵

バッテリーレスアップ

モーターストレート

本体幅
70mm

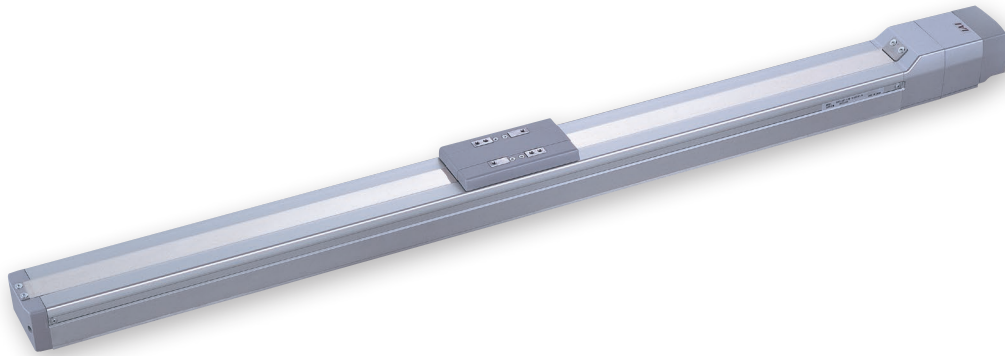
200V
ACサーボ
モーター

60W

■型式項目

RCS2 - SA7C - WA - 60

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類 WA バッテリーレスアップ	モーター種類 サーボモーター 60W	リード 24 24mm 16 16mm 8 8mm 4 4mm	ストローク 50 50mm 800 800mm (50mmピッチ毎設定)	適応コントローラ T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し P 1m S 3m M 5m X 長さ指定 R ロボットケーブル	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	----------------------------	--------------------------	---	---	--	---	---------------------------



(注) CEはオプションになります。



高加減速対応

(リード4は除く)

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク(mm)	標準価格
50/100	—
150/200	—
250/300	—
350/400	—
450/500	—
550/600	—
650/700	—
750/800	—

■オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ(配線エンド側出し)	BE	3-655	—
ブレーキ(配線左側出し)	BL	3-655	—
ブレーキ(配線右側出し)	BR	3-655	—
CE対応	CE	3-655	—
指定グリス塗布仕様	G1/G3/G4	3-657	—
高加減速対応(注1、2)	HA	3-657	—
原点逆仕様	NM	3-658	—
スライダ部ローラー仕様(注2)	SR	3-659	—
ダブルスライダ仕様	W	3-662	—

(注1) リード4は高加減速対応で使用出来ません。
(注2) 高加減速対応とスライダ部ローラー仕様の併用は出来ません。

POINT
選定上の
注意

- (1) ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度の確認をしてください。
- (2) 可搬質量は標準仕様が0.3G(リード4は0.2G)、高加減速対応が1G(リード24と8は0.8G、リード4は除く)で動作させた時の値です。(加減速度を落としても最大可搬質量は「メインスペック」の数値が上限となります)
- (3) 動作条件(搬送質量、加減速度等)によって、使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は1-282ページをご確認ください。
- (4) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。
- (5) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向230mm以下です。張出し負荷長は1-16ページの図をご確認ください。

■ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	標準価格	
		T2	T4
標準タイプ	P(1m)	—	—
	S(3m)	—	—
	M(5m)	—	—
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	—	—
	X11(11m) ~ X15(15m)	—	—
	X16(16m) ~ X20(20m)	—	—
	R01(1m) ~ R03(3m)	—	—
ロボットケーブル	R04(4m) ~ R05(5m)	—	—
	R06(6m) ~ R10(10m)	—	—
	R11(11m) ~ R15(15m)	—	—
	R16(16m) ~ R20(20m)	—	—

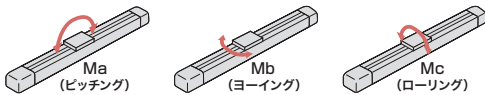
■メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	24	16	8	4	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)	8	12	25	40
		最高速度(mm/s)	1200	800	400	200
	速度/加減速度	定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.2
		最高加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.2
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)	1.4	3	6	12
		最高速度(mm/s)	1200	800	400	200
	速度/加減速度	定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.2
		最高加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.2
推力	定格推力(N)	42.4	63.8	127.5	255	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
ストローク	ブレーキ保持力(kgf)	1.4	3	6	12	
	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	800	800	800	800	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ12mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma：50.4N・m
	Mb：71.9N・m
	Mc：138N・m
動的許容モーメント(注3)	Ma：20.7N・m
	Mb：29.6N・m
	Mc：56.7N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	パルスレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注3) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■ストロークと最高速度

ストローク	50~600 (50mm毎)	650 (mm)	700 (mm)	750 (mm)	800 (mm)
リード					
24	1200	1150	960	890	720
16	800	745	640	575	480
8	400	370	320	285	240
4	200	185	160	140	120

(単位はmm/s)

■オフボードチューニング時の可搬質量及び加減速度

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード	加減速度別可搬質量(kg)																				最高速度(mm/s)		
	0.1G	0.2G	0.3G	0.4G	0.5G	0.6G	0.7G	0.8G	0.9G	1.0G	1.1G	1.2G	1.3G	1.4G	1.5G	1.6G	1.7G	1.8G	1.9G	2.0G	標準	チューニング後	
水平	24	12	9.5	8	6	4.5	3.6	3	2.6	2.25	2	1.75	1.5	1.3	1.15	1	0.85	0.75	0.65	0.55	0.5	1200	1600
	16	18	14.5	12	9	7	5.9	5	4.4	3.9	3.5	3.1	2.75	2.45	2.2	2	1.75	1.55	1.35	1.15	1	800	1060
	8	37.5	30	25	20	15	12.2	10	7.5	5.5	4	3.2	2.5	2	1.5	1						400	400
	4	60	40	20	10	3																	200
垂直	24	1.4	1.4	1.4	1.1	0.9	0.75	0.6	0.5	0.4	0.3	0.25	0.2	0.16	0.13	0.1						1200	1600
	16	3	3	3	2	1.5	1.2	1	0.8	0.65	0.55	0.45	0.4	0.3	0.27	0.25						800	1060
	8	6	6	6	4.2	3	2.4	2	1.6	1.3	1	0.8	0.7	0.6	0.55	0.5						400	400
	4	12	12	6																			200

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

■ブレーキ無し

(注) ケーブルジョイントコネクタにモーター・エンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は1-113ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド

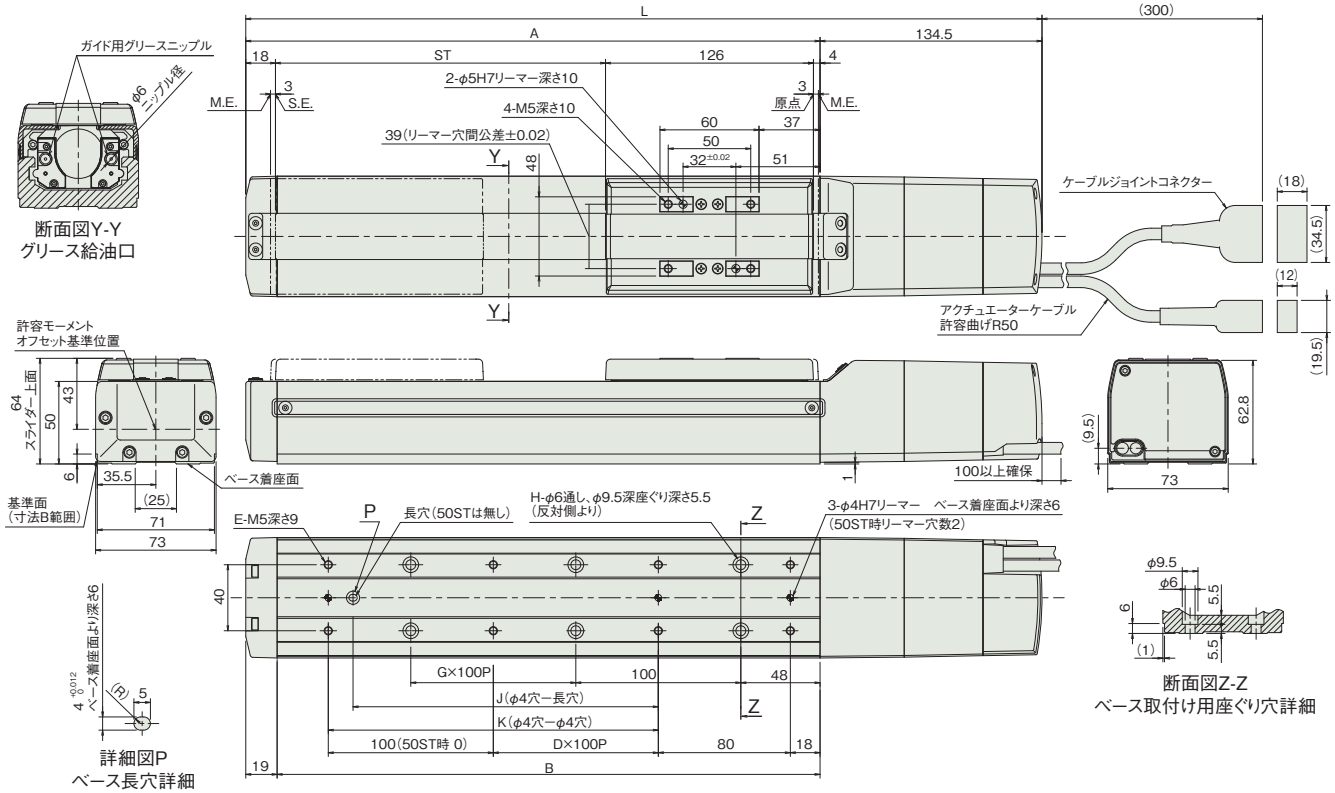
選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表



RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

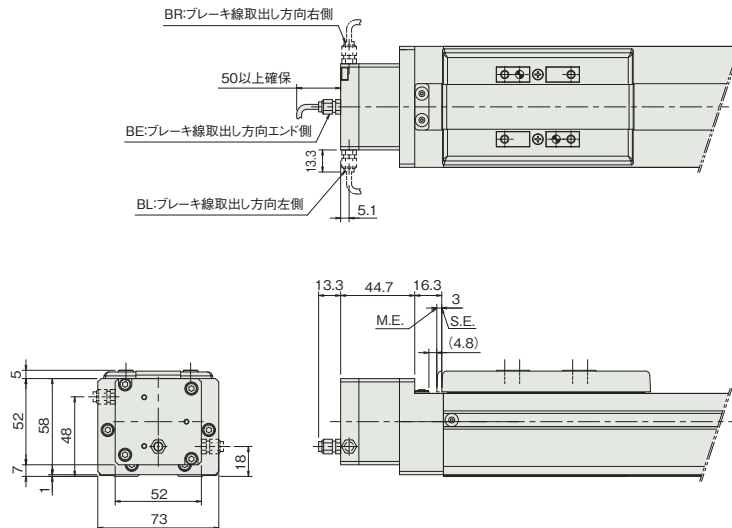
NS

IF

オプション

■ブレーキ有り

(注) ブレーキ有りは全長が43mm (配線エンド側取出は56.3mm) 延長になります。



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
L	332.5	382.5	432.5	482.5	532.5	582.5	632.5	682.5	732.5	782.5	832.5	882.5	932.5	982.5	1032.5	1082.5
A	198	248	298	348	398	448	498	548	598	648	698	748	798	848	898	948
B	179	229	279	329	379	429	479	529	579	629	679	729	779	829	879	929
D	0	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7
E	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20
G	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7
H	4	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18
J	0	85	85	185	185	285	285	385	385	485	485	585	585	685	685	785
K	0	100	100	200	200	300	300	400	400	500	500	600	600	700	700	800

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
質量 (kg)																
ブレーキ無し	2.4	2.6	2.8	3.0	3.3	3.5	3.7	3.9	4.2	4.4	4.6	4.8	5.1	5.3	5.5	5.7
ブレーキ有り	3.0	3.2	3.4	3.6	3.9	4.1	4.3	4.5	4.8	5.0	5.2	5.4	5.7	5.9	6.1	6.3

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	-	●	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	単相AC 100V/200V	●	-	●	●	-	●	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	-	●	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	-	●	-	-	-	●	●	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

RCS3-SA8C

RCS3P-SA8C

バッテリーレスアプソ
モーターストレート
本体幅 80 mm
200V ACサーボモーター
100 W
150 W

型式項目

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラー	ケーブル長	オプション
RCS3 標準仕様 RCS3P 高精度仕様	SA8C	WA バッテリーレスアプソ I インクリメンタル A アブソリュート	100 サーボモーター 100W 150 サーボモーター 150W	30 30mm 20 20mm 10 10mm 5 5mm	50 1100 50mm 1100mm (50mmピッチ毎設定)	T2 T4	N 無し P 1m S 3m M 5m X 長さ指定 R ロボットケーブル	下記オプション 価格表参照



(注) CEはオプションになります。



エンコーダー種類/ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格					
	RCS3-SA8C			RCS3P-SA8C		
	エンコーダー種類		エンコーダー種類		エンコーダー種類	
	バッテリーレスアプソ	インクリメンタル	インクリメンタル	インクリメンタル	アブソリュート	アブソリュート
	モーターW数	モーターW数	モーターW数	モーターW数	モーターW数	モーターW数
	100W	150W	100W	150W	100W	150W
RCP6/ RCP6S	50/100	-	-	-	-	-
	150/200	-	-	-	-	-
RCP3/4 RCP5	250/300	-	-	-	-	-
	350/400	-	-	-	-	-
RCA	450/500	-	-	-	-	-
	550/600	-	-	-	-	-
	650/700	-	-	-	-	-
RCS4	750/800	-	-	-	-	-
	850/900	-	-	-	-	-
	950/1000	-	-	-	-	-
RCS2	1050/1100	-	-	-	-	-

POINT
選定上の注意

- ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度の確認をしてください。
- 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 動作条件（搬送質量、加減速度等）によって、使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は 1-282 ページをご確認ください。
- 高精度仕様 (RCS3P) はバッテリーレスアプソをお選びいただけません。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 390mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご確認ください。

オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ケーブル左背面取出し(注1)	A1E	3-655	-
ケーブル左側面取出し(注1)	A1S	3-655	-
ケーブル右背面取出し(注1)	A3E	3-655	-
ケーブル右側面取出し(注1)	A3S	3-655	-
ブレーキ	B	3-655	-
CE対応	CE	3-655	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
ダブルスライダ仕様	W	3-662	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	P(1m)	-	-
	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-
ロボットケーブル	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-

■メインスペック

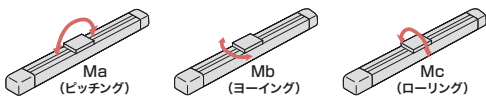
項目		内容								
		100				150				
モーター	出力 (W)									
リード	ボールねじリード (mm)	30	20	10	5	30	20	10		
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	8	20	40	80	12	30	60	
		最高速度 (mm/s)	1800	1200	600	300	1800	1200	600	
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.2	0.3	0.3	0.3	
		最高加減速度 (G)	1	0.7	0.5	0.3	1	0.7	0.5	
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	2	4	8	16	3	6	12	
		最高速度 (mm/s)	1800	1200	600	300	1800	1200	600	
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	
		最高加減速度 (G)	0.7	0.7	0.5	0.3	0.7	0.7	0.5	
推力	定格推力 (N)	56.6	84.9	169.8	339.7	85.1	127.6	255.3		
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ								
ストローク	ブレーキ保持力 (kgf)	2	4	8	16	3	6	12		
	最小ストローク (mm)	50	50	50	50	50	50	50		
	最大ストローク (mm)	1100	1100	1100	1100	1100	1100	1100		
	ストロークピッチ (mm)	50	50	50	50	50	50	50		

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ16mm 転造C10 【C5相当】
繰返し位置決め精度	±0.02mm 【±0.01mm】
ロストモーション	0.1mm以下 【0.05mm以下】
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma：113N・m
	Mb：177N・m
	Mc：266N・m
動的許容モーメント (注2)	Ma：26.9N・m
	Mb：38.4N・m
	Mc：63.1N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	-
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダ種類	インクリメンタル/アブソリュート/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注2) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

(注) 【 】内はRCS3Pシリーズの仕様です。その他はRCS3、RCS3P共通です。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

モーター (W)	リード (mm)	水平						垂直				
		加速度 (G)										
		0.2	0.3	0.5	0.7	1.0	0.2	0.3	0.5	0.7	1.0	
100	30	8	8	6	4	1	2	2	1.5	1		
	20	20	20	10	5		4	4	2	1.5		
	10	40	40	20			8	8	4			
	5	80	65				16	12				
150	30	12	12	10	6	2	3	3	2	1.5		
	20	30	30	15	7.5		6	6	3	2		
	10	60	60	30			12	12	6			

■ストロークと最高速度

ストローク リード	50~650 (50mm毎)	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100
		30	1800	1610	1420	1260	1120	1010	910	830
20	1200	1070	940	840	750	670	610	550	500	460
10	600	530	470	410	370	340	310	270	250	230
5	300	260	230	200	180	170	150	135	120	110

(単位はmm/s)

■オフボードチューニング時の可搬質量及び加減速度

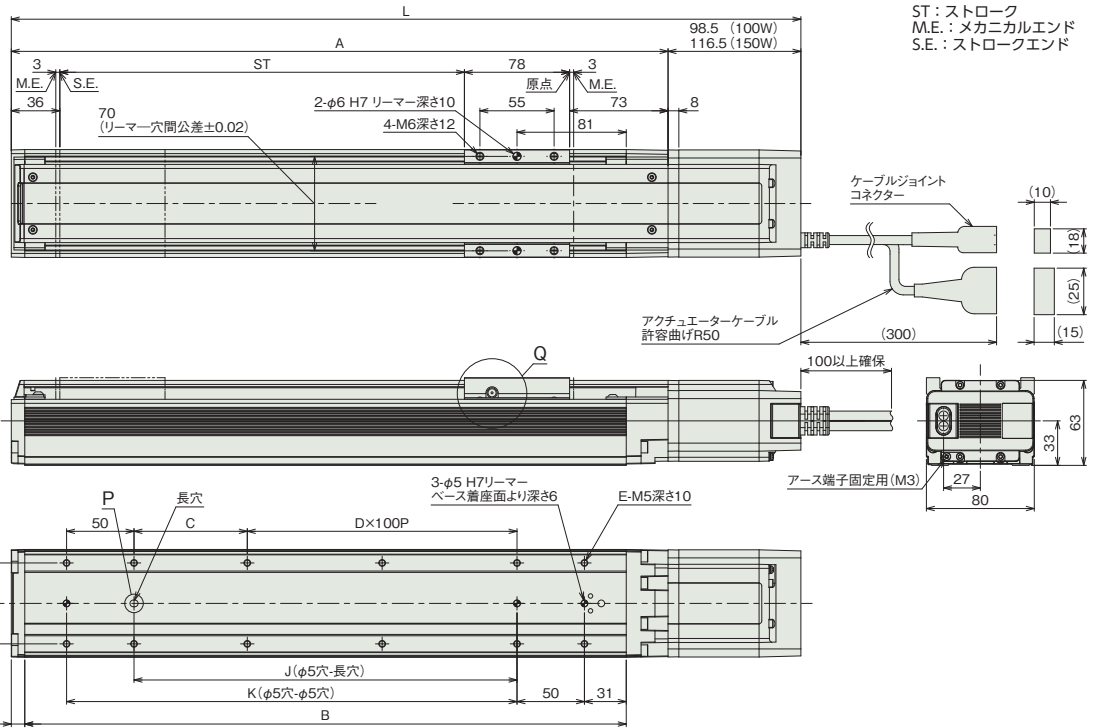
可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

モーター W数	リード	加減速度別可搬質量 (kg)																			最高速度 (mm/s)				
		0.1G	0.2G	0.3G	0.4G	0.5G	0.6G	0.7G	0.8G	0.9G	1.0G	1.1G	1.2G	1.3G	1.4G	1.5G	1.6G	1.7G	1.8G	1.9G	2.0G	標準	チューニング後		
水平	100	30	12	10	8	7	6	5	4	3	2	1	0.8	0.7	0.6	0.55	0.5	0.45	0.4	0.35	0.3	0.25	1800	2000	
		20	30	24	20	14	10	7	5	4.2	3.5	3	2.55	2.15	1.9	1.7	1.5							1200	1330
		10	60	48	40	28	20	13	8															600	600
		5	120	80	65																				300
垂直	100	30	18	14	12	11	10	8	6	4.5	3	2	1.7	1.5	1.3	1.15	1	0.9	0.8	0.7	0.6	0.5	1800	2000	
		20	45	36	30	21	15	11	7.5	6	4.8	4	3.6	3.2	2.9	2.7	2.5	2.3	2.1	1.9	1.7	1.5	1200	1330	
		10	90	72	60	42	30	20	15	10	5	2												600	600
		5	180	144	120	84	60	40	30	20	15	10	5	2										300	300
垂直	150	30	3	3	3	2.5	2	1.75	1.5	1.25	1.05	0.9	0.75	0.6	0.5	0.4	0.35	0.3	0.25	0.2	0.15	0.1	1800	2000	
		20	6	6	6	4	3	2.4	2	1.65	1.4	1.2	1	0.85	0.75	0.65	0.55	0.45	0.4	0.35	0.3	0.25	1200	1330	
		10	12	12	12	8.5	6	4	3	2.3	1.8	1.5												600	600
		5	24	24	24	17	12	8	6	4.6	3.6	3	2.4	2	1.7	1.5	1.35	1.2	1.1	1	0.9	0.8	0.7	300	300

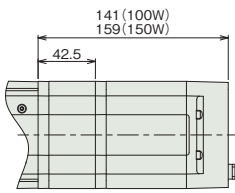
寸法図

(注) ケーブルジョイントコネクタにモーター・エンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は1-113ページをご参照ください。
 (注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
 (注) ケーブル取出し方向(オプション)の図は上面から見た場合です。

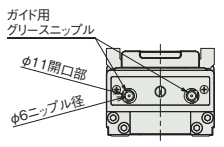
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



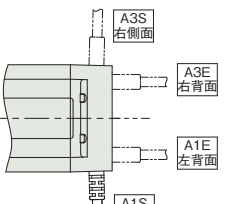
ST: ストローク
 M.E.: メカニカルエンド
 S.E.: ストロークエンド



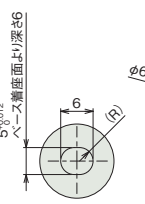
ブレーキ有りの場合



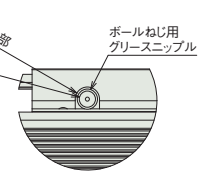
端面カバー内部
グリース給油口



ケーブル取出し方向(オプション)



詳細図 P
ベース長穴詳細



詳細図 Q
グリース給油口

ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	
L	100W	335.5	385.5	435.5	485.5	535.5	585.5	635.5	685.5	735.5	785.5	835.5	885.5	935.5	985.5	1035.5	1085.5	1135.5	1185.5	1235.5	1285.5	1335.5	1385.5
	ブレーキ無し	378	428	478	528	578	628	678	728	778	828	878	928	978	1028	1078	1128	1178	1228	1278	1328	1378	1428
	ブレーキ有り	353.5	403.5	453.5	503.5	553.5	603.5	653.5	703.5	753.5	803.5	853.5	903.5	953.5	1003.5	1053.5	1103.5	1153.5	1203.5	1253.5	1303.5	1353.5	1403.5
	150W	396	446	496	546	596	646	696	746	796	846	896	946	996	1046	1096	1146	1196	1246	1296	1346	1396	1446
A	237	287	337	387	437	487	537	587	637	687	737	787	837	887	937	987	1037	1087	1137	1187	1237	1287	
B	196	246	296	346	396	446	496	546	596	646	696	746	796	846	896	946	996	1046	1096	1146	1196	1246	
C	34	84	34	84	34	84	34	84	34	84	34	84	34	84	34	84	34	84	34	84	34	84	
D	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	
E	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	26	28	28	
J	34	84	134	184	234	284	334	384	434	484	534	584	634	684	734	784	834	884	934	984	1034	1084	
K	84	134	184	234	284	334	384	434	484	534	584	634	684	734	784	834	884	934	984	1034	1084	1134	

ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	
質量 (kg)	ブレーキ無し(100W)	2.9	3.2	3.5	3.8	4.1	4.4	4.7	5.0	5.3	5.6	5.9	6.2	6.5	6.8	7.1	7.4	7.7	8.0	8.3	8.6	8.9	9.2
	ブレーキ無し(150W)	3.0	3.3	3.6	3.9	4.2	4.5	4.8	5.1	5.4	5.7	6.0	6.3	6.6	6.9	7.2	7.5	7.8	8.1	8.4	8.7	9.0	9.3
	ブレーキ有り(100W)	3.3	3.6	3.9	4.2	4.5	4.8	5.1	5.4	5.7	6.0	6.3	6.6	6.9	7.2	7.5	7.8	8.1	8.4	8.7	9.0	9.3	9.6
	ブレーキ有り(150W)	3.5	3.8	4.1	4.4	4.7	5.0	5.3	5.6	5.9	6.2	6.5	6.8	7.1	7.4	7.7	8.0	8.3	8.6	8.9	9.2	9.5	9.8

適応コントローラ

本ページのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジショナーデータなし)	-	8-47		
RSEL		8	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	36000	-	8-49		
SCON-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215		
SSEL-CS		2	-	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	20000	-	8-245		
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	20000	-	8-273		
XSEL-RA/SA		8	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273		

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
 (注) アプソリュートのアクチュエータは、RCON-SCIに接続できません。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

RCS3-SS8C

RCS3P-SS8C

簡易防塵 | バッテリーレスアップ | モーターストレート | 本体幅 80mm | 200V ACサーボモーター | 100W | 150W | 鉄ベース

型式項目

シリーズ RCS3 標準仕様 RCS3P 高精度仕様	タイプ SS8C	エンコーダー種類 WA バッテリーレスアップ I インクリメンタル A アブソリュート	モーター種類 100 サーボモーター 100W 150 サーボモーター 150W	リード 30 30mm 20 20mm 10 10mm 5 5mm	ストローク 50 50mm 1000 1000mm (50mmピッチ毎設定)	適応コントローラー T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し P 1m S 3m M 5m X□□ 長さ指定 R□□ ロボットケーブル	オプション 下記オプション 価格表参照
----------------------------------	-------------	--	--	---	--	---	---	---------------------------



(注) CEはオプションになります。



エンコーダー種類/ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格					
	RCS3-SS8C			RCS3P-SS8C		
	エンコーダー種類		エンコーダー種類		エンコーダー種類	
	バッテリーレスアップ	インクリメンタル	インクリメンタル	アブソリュート	アブソリュート	アブソリュート
	モーターW数	モーターW数	モーターW数	モーターW数	モーターW数	モーターW数
	100W	150W	100W	150W	100W	150W
50/100	-	-	-	-	-	-
150/200	-	-	-	-	-	-
250/300	-	-	-	-	-	-
350/400	-	-	-	-	-	-
450/500	-	-	-	-	-	-
550/600	-	-	-	-	-	-
650/700	-	-	-	-	-	-
750/800	-	-	-	-	-	-
850/900	-	-	-	-	-	-
950/1000	-	-	-	-	-	-

POINT
選定上の注意

- ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度の確認をしてください。
- 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 動作条件 (搬送質量、加減速度等) によって、使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は 1-282 ページをご確認ください。
- 高精度仕様 (RCS3P) はバッテリーレスアップをお選びいただけません。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 450mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご確認ください。

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ケーブル左背面取出し (注1)	A1E	3-655	-
ケーブル左側面取出し (注1)	A1S	3-655	-
ケーブル右背面取出し (注1)	A3E	3-655	-
ケーブル右側面取出し (注1)	A3S	3-655	-
プレーキ	B	3-655	-
CE対応	CE	3-655	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
スライダ部ローラー仕様	SR	3-659	-
ダブルスライダ仕様	W	3-662	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	P(1m)	-	-
	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	X21(21m) ~ X25(25m)	-	-
ロボットケーブル	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-
	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-
	R21(21m) ~ R25(25m)	-	-

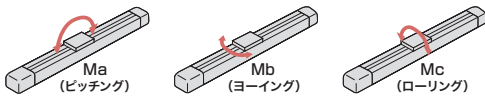
■メインスペック

項目	内容	内容							
		100				150			
モーター	出力 (W)								
リード	ボールねじリード (mm)	30	20	10	5	30	20	10	
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	8	20	40	80	12	30	60
		最高速度 (mm/s)	1800	1200	600	300	1800	1200	600
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.2	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度 (G)	1	0.7	0.5	0.3	1	0.7	0.5
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	2	4	8	16	3	6	12
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	1800	1200	600	300	1800	1200	600
		定格加減速度 (G)	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2
	最高加減速度 (G)	0.7	0.7	0.5	0.3	0.7	0.7	0.5	
推力	定格推力 (N)	56.6	84.9	169.8	339.7	85.1	127.6	255.3	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ							
	ブレーキ保持力 (kgf)	2	4	8	16	3	6	12	
ストローク	最小ストローク (mm)	50	50	50	50	50	50	50	
	最大ストローク (mm)	1000	1000	1000	1000	1000	1000	1000	
	ストロークピッチ (mm)	50	50	50	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ16mm 転造C10 【C5相当】
繰返し位置決め精度	±0.02mm 【±0.01mm】
ロストモーション	0.1mm以下 【0.05mm以下】
ベース	材質：鉄 無電解ニッケルメッキ処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma：198N・m
	Mb：198N・m
	Mc：416N・m
動的許容モーメント (注2)	Ma：43.4N・m
	Mb：43.4N・m
	Mc：90.9N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダ種類	インクリメンタル/アブソリュート/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注2) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。
(注) 【 】内はRCS3Pシリーズの仕様です。その他はRCS3、RCS3P共通です。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

モーター (W)	リード (mm)	水平						垂直				
		加速度 (G)										
		0.2	0.3	0.5	0.7	1.0	0.2	0.3	0.5	0.7	1.0	
100	30	8	8	6	4	1	2	2	1.5	1		
	20	20	20	10	5		4	4	2	1.5		
	10	40	40	20			8	8	4			
	5	80	65				16	12				
150	30	12	12	10	6	2	3	3	2	1.5		
	20	30	30	15	7.5		6	6	3	2		
	10	60	60	30			12	12	6			

■ストロークと最高速度

ストローク	50~600 (50mm毎)	650	700	750	800	850	900	950	1000	
リード	30	1800	1660	1460	1295	1155	1035	935	850	775
	20	1200	1105	970	860	770	690	625	565	515
	10	600	550	485	430	385	345	310	280	255
	5	300	275	240	215	190	170	150	140	125

(単位はmm/s)

■オフボードチューニング時の可搬質量及び加減速度

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

モーター W数	リード	加減速度別可搬質量 (kg)																			最高速度 (mm/s)				
		0.1G	0.2G	0.3G	0.4G	0.5G	0.6G	0.7G	0.8G	0.9G	1.0G	1.1G	1.2G	1.3G	1.4G	1.5G	1.6G	1.7G	1.8G	1.9G	2.0G	標準	チューニング後		
水平	100	30	12	10	8	7	6	5	4	3	2	1	0.8	0.7	0.6	0.55	0.5	0.45	0.4	0.35	0.3	0.25	1800	2000	
		20	30	24	20	14	10	7	5	4.2	3.5	3	2.55	2.15	1.9	1.7	1.5						1200	1330	
		10	60	48	40	28	20	13	8														600	600	
		5	120	80	65																			300	300
垂直	100	30	18	14	12	11	10	8	6	4.5	3	2	1.7	1.5	1.3	1.15	1	0.9	0.8	0.7	0.6	0.5	1800	2000	
		20	45	36	30	21	15	11	7.5	6	4.8	4	3.6	3.2	2.9	2.7	2.5	2.3	2.1	1.9	1.7	1.5	1200	1330	
		10	90	72	60	42	30	20	15	10	5	2												600	600
		5	180	144	120	84	60	42	30	20	15	10	5	2										300	300
垂直	150	30	2	2	2	1.75	1.5	1.2	1	0.75	0.6	0.5	0.4	0.3	0.2	0.15	0.1						1800	2000	
		20	4	4	4	3	2	1.75	1.5	1.25	1	0.75	0.55	0.4	0.35	0.3	0.25						1200	1330	
		10	8	8	8	5.5	4	3	2.5															600	600
		5	16	16	12																			300	300
垂直	150	30	3	3	3	2.5	2	1.75	1.5	1.25	1.05	0.9	0.75	0.6	0.5	0.4	0.35	0.3	0.25	0.2	0.15	0.1	1800	2000	
		20	6	6	6	4	3	2.4	2	1.65	1.4	1.2	1	0.85	0.75	0.65	0.55	0.45	0.4	0.35	0.3	0.25	1200	1330	
		10	12	12	12	8.5	6	4	3	2.3	1.8	1.5												600	600

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

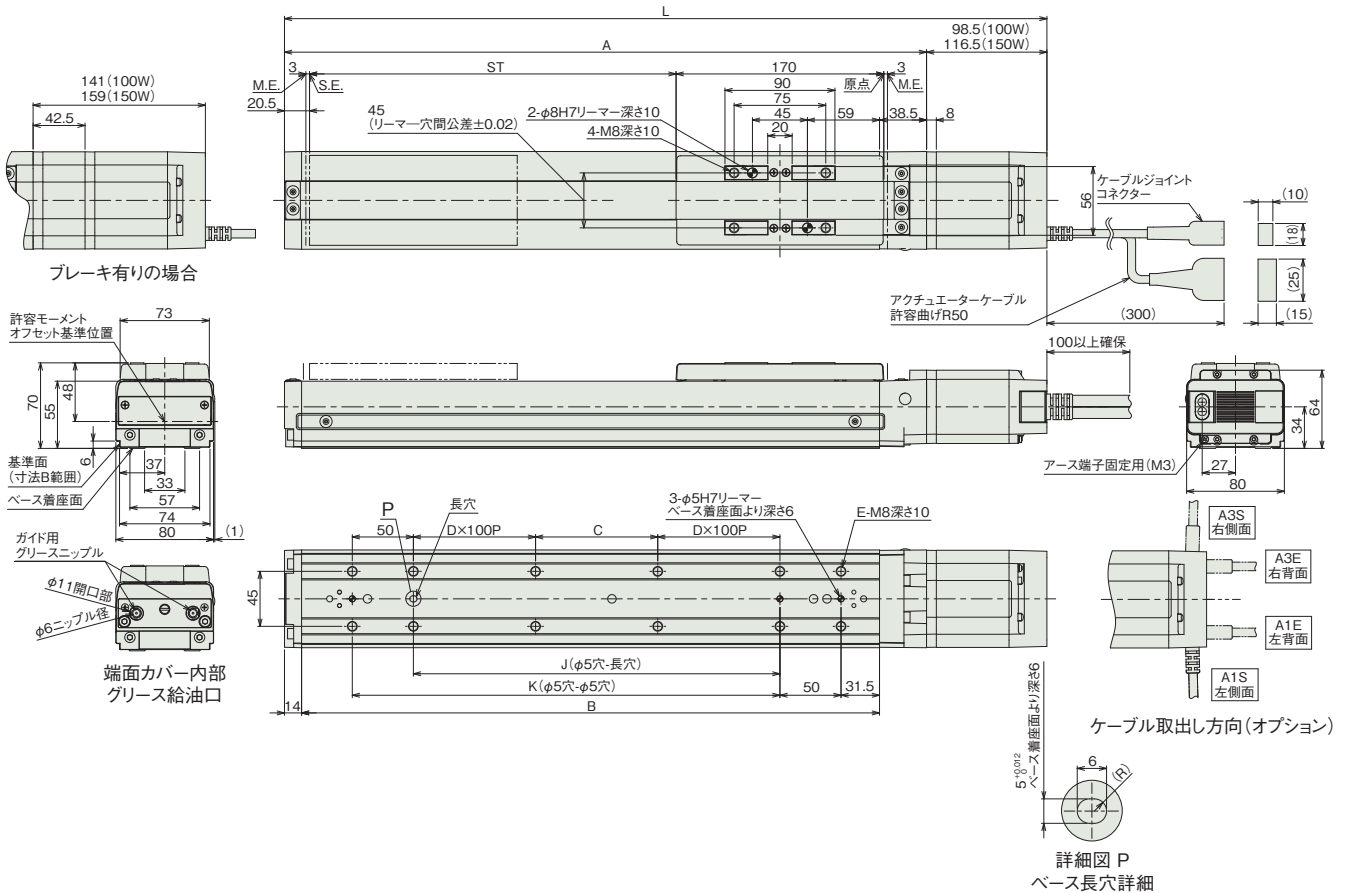
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) ケーブルジョイントコネクタにモーター・エンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は1-113ページをご参照ください。
 (注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
 (注) ケーブル取出し方向(オプション)の図は上面から見た場合です。

ST: ストローク
 M.E.: メカニカルエンド
 S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	
L	100W	ブレーキ無し	374	424	474	524	574	624	674	724	774	824	874	924	974	1024	1074	1124	1174	1224	1274	1324
	ブレーキ有り	416.5	466.5	516.5	566.5	616.5	666.5	716.5	766.5	816.5	866.5	916.5	966.5	1016.5	1066.5	1116.5	1166.5	1216.5	1266.5	1316.5	1366.5	
RCS4	150W	ブレーキ無し	392	442	492	542	592	642	692	742	792	842	892	942	992	1042	1092	1142	1192	1242	1292	1342
	ブレーキ有り	434.5	484.5	534.5	584.5	634.5	684.5	734.5	784.5	834.5	884.5	934.5	984.5	1034.5	1084.5	1134.5	1184.5	1234.5	1284.5	1334.5	1384.5	
A		275.5	325.5	375.5	425.5	475.5	525.5	575.5	625.5	675.5	725.5	775.5	825.5	875.5	925.5	975.5	1025.5	1075.5	1125.5	1175.5	1225.5	
B		223	273	323	373	423	473	523	573	623	673	723	773	823	873	923	973	1023	1073	1123	1173	
C		50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0	
D		0	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	
E		8	8	8	10	12	12	14	16	16	16	18	20	20	20	22	24	24	24	24	26	
J		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	
K		100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	

■ストローク別質量

ストローク		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
質量 (kg)	ブレーキ無し(100W)	5.1	5.6	6.2	6.7	7.3	7.8	8.4	8.9	9.5	10.0	10.6	11.1	11.7	12.2	12.8	13.3	13.9	14.4	15.0	15.5
	ブレーキ無し(150W)	5.1	5.7	6.2	6.8	7.3	7.9	8.4	9.0	9.5	10.1	10.6	11.2	11.7	12.3	12.8	13.4	13.9	14.5	15.0	15.6
	ブレーキ有り(100W)	5.5	6.0	6.6	7.1	7.7	8.2	8.8	9.3	9.9	10.4	11.0	11.5	12.1	12.6	13.2	13.7	14.3	14.8	15.4	15.9
	ブレーキ有り(150W)	5.6	6.1	6.7	7.2	7.8	8.3	8.9	9.4	10.0	10.5	11.1	11.6	12.2	12.7	13.3	13.8	14.4	14.9	15.5	16.0

■適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジショナーデータなし)	-	8-47	
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	-	-	36000	-	8-49	
SCON-CB/CGB		1	単相AC100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	-	●	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215	
SSEL-CS		2	単相AC100V/200V	●	-	●	●	●	●	-	-	-	-	-	-	-	20000	-	8-245	
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	-	-	-	-	20000	-	8-273	
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	-	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273	

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
 (注) アプソリュートのアクチュエーターは、RCON-SCIに接続できません。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

RCS3-CT8C

モーター
ストレート

本体幅
80
mm

200V
ACサーボ
モーター

400
W

■型式項目

RCS3 - CT8C			400	-	30				
シリーズ	タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラー	ケーブル長	オプション	
I	A	インクリメンタル アブソリュート	400 サーボモーター 400W		100 100mm 500 500mm (50mmピッチ毎設定)	T2 SCON XSEL-P/Q T4 RCON RSEL	N 無し P 1m S 3m M 5m X 長さ指定 R ロボットケーブル	下記オプション 価格表参照	



CE RoHS 10



■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	
	アブソリュート/インクリメンタル	
100	-	-
150	-	-
200	-	-
250	-	-
300	-	-
350	-	-
400	-	-
450	-	-
500	-	-

POINT
選定上の
注意

- 水平設置限定です。水平横立て及び垂直設置はできませんのでご注意ください。取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- S 字モーションによる加減速設定と制振制御をプログラム中で指定して頂く必要があります。
- ストロークが 250mm より短い場合は、1 サイクルの動作に 0.05 秒の停止時間を設けてください。250mm 以上のストロークはデューティ 100% で使用できます。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 445mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご確認ください。

■オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
原点逆仕様	NM	3-658	-

■ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	P(1m)	-	-
	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
ロボットケーブル	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-
	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-

■メインスペック

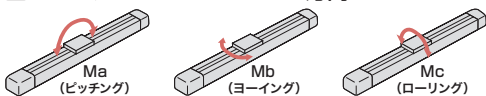
項目	内容
リード	ボールねじリード (mm) 30
水平	可搬質量 最大可搬質量 (kg) 5
	最高速度 (mm/s) 2500
	速度/加減速度 定格加減速度 (G) (注1) 3.2 (瞬時最大4.8G)
	最高加減速度 (G) (注1) 3.2 (瞬時最大4.8G)
垂直	可搬質量 最大可搬質量 (kg) -
	最高速度 (mm/s) -
	速度/加減速度 定格加減速度 (G) -
	最高加減速度 (G) -
推力	定格推力 (N) 226 最小ストローク (mm) 100
ストローク	最大ストローク (mm) 500
	ストロークピッチ (mm) 50

(注1) S字モーション種別Bを使用した値です。

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ16mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm
ロスモーション	0.05mm以下
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma：144N・m
	Mb：206N・m
	Mc：302N・m
動的許容モーメント (注2)	Ma：23.2N・m
	Mb：33.1N・m
	Mc：48.6N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下 (結露なきこと)
保護等級	-
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	サーボモーター
エンコーダー種類	インクリメンタル/アブソリュート
エンコーダーパルス数	16384 pulse/rev
質量 (kg)	寸法図に記載
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注2) 基準定格寿命20,000km、標準荷重係数1.35の場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■ストロークと最高速度

ストローク	最高速度
100~500 (50mm毎)	2500
リード 30	

(単位はmm/s)

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) ケーブルジョイントコネクタにモーター・エンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は1-113ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド

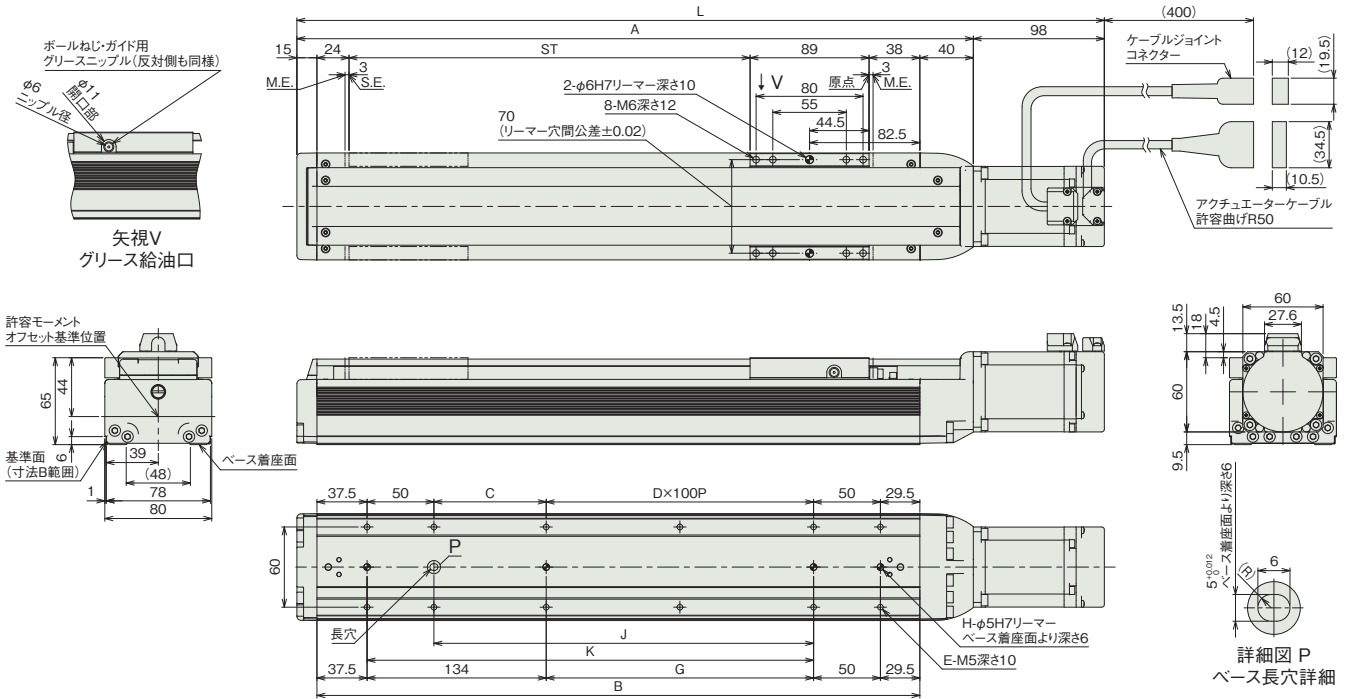
選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覽表



■ストローク別寸法

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500
L	404	454	504	554	604	654	704	754	804
A	306	356	406	456	506	556	606	656	706
B	251	301	351	401	451	501	551	601	651
C	84	34	84	34	84	34	84	34	84
D	0	1	1	2	2	3	3	4	4
E	8	10	10	12	12	14	14	16	16
G	0	50	100	150	200	250	300	350	400
H	3	4	4	4	4	4	4	4	4
J	84	134	184	234	284	334	384	434	484
K	134	184	234	284	334	384	434	484	534

■ストローク別質量

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500
質量 (kg)	4.2	4.5	4.8	5.1	5.4	5.7	6.0	6.3	6.6

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外形	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ	
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	-	-	-	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	-	●	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
XSEL-P/Q		6	三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	●	●	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
(注) XSELでRCS3-CT8Cのみを動作させる場合は、最大3軸の接続となります。
(注) アプソリュートのアクチュエーターは、RCON-SCIに接続できません。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

RCS2-SA4R

簡易防塵

バッテリーレスアプソ

モーター折返し

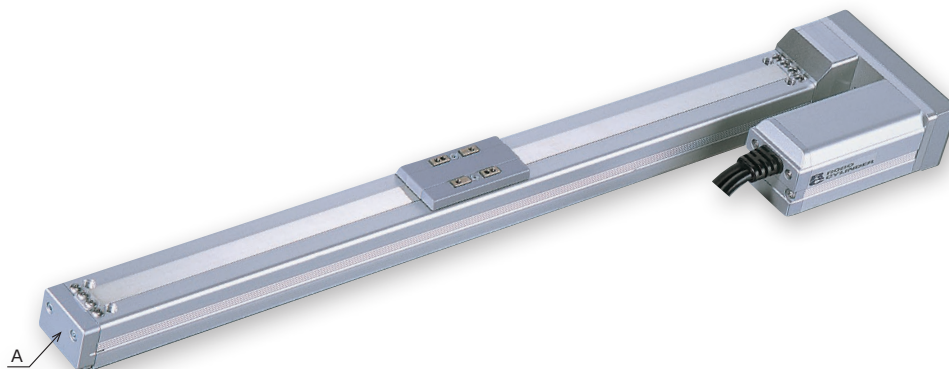
本体幅
40mm

200V
ACサーボ
モーター

20W

■型式項目

RCS2 - SA4R - WA - 20							T2		
シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 WA バッテリーレスアプソ	モーター種類 20 サーボモーター 20W	リード 10 10mm 5 5mm 2.5 2.5mm	ストローク 50 50mm 400 400mm (50mmピッチ毎設定)	適応コントローラー T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA	ケーブル長 N 無し P 1m S 3m M 5m X 長さ指定 R ロボットケーブル	オプション 下記オプション 価格表参照	



(注) CEはオプションになります。



(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) になります。製品は上写真A部にスライダ位置調整用すり割 (「寸法図」参照) が装着されます。

■ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格
50	—
100	—
150	—
200	—
250	—
300	—
350	—
400	—

■オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	—
CE対応	CE	3-655	—
指定グリース塗布仕様	G1/G3/G4	3-657	—
モーター左折返し仕様 (注1)	ML	3-658	—
モーター右折返し仕様 (注1)	MR	3-658	—
原点逆仕様	NM	3-658	—
スライダ部ローラー仕様	SR	3-659	—
スライダスペーサー	SS	3-660	—

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどちらかの記号をご記入ください。

POINT
選定上の
注意

- (1) ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度の確認をしてください。
- (2) 可搬質量は加速度 0.3G (リード 2.5 は 0.2G) で動作させた時の値です。加速度の上限となります。
- (3) 動作条件 (搬送質量、加減速度等) によって、使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は 1-282 ページをご確認ください。
- (4) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- (5) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 120mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご確認ください。

■ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2
標準タイプ	P(1m)	—
	S(3m)	—
	M(5m)	—
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	—
	X11(11m) ~ X15(15m)	—
	X16(16m) ~ X20(20m)	—
ロボットケーブル	R01(1m) ~ R03(3m)	—
	R04(4m) ~ R05(5m)	—
	R06(6m) ~ R10(10m)	—
	R11(11m) ~ R15(15m)	—
	R16(16m) ~ R20(20m)	—

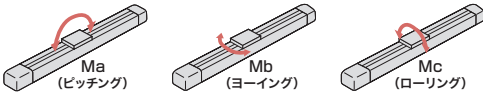
■メインスペック

項目		内容		
リード	ボールねじリード (mm)	10	5	2.5
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	4	6
		最高速度 (mm/s)	665	330
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	0.3	0.3
		最高加減速度 (G)	0.3	0.2
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	1	2.5
		最高速度 (mm/s)	665	330
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	0.3	0.3
		最高加減速度 (G)	0.3	0.2
推力	定格推力 (N)	19.6	39.2	78.4
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ		
ストローク	ブレーキ保持力 (kgf)	1	2.5	4.5
	最小ストローク (mm)	50	50	50
	最大ストローク (mm)	400	400	400
	ストロークピッチ (mm)	50	50	50

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ8mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm
ロスモーション	0.1mm以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 6.9N・m
	Mb: 9.9N・m
	Mc: 17.0N・m
動的許容モーメント (注2)	Ma: 3.29N・m
	Mb: 4.71N・m
	Mc: 8.07N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダ種類	パルスレスアブソリュート
エンコーダパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注2) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■ストロークと最高速度

リード	ストローク
	50~400 (50mm毎)
10	665
5	330
2.5	165

(単位はmm/s)

■オフボードチューニング時の可搬質量及び加減速度

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード	加減速度別可搬質量 (kg)																			最高速度 (mm/s)		
	0.1G	0.2G	0.3G	0.4G	0.5G	0.6G	0.7G	0.8G	0.9G	1.0G	1.1G	1.2G	1.3G	1.4G	1.5G	1.6G	1.7G	1.8G	1.9G	2.0G	標準	チューニング後
水平	10	5.2	4.6	4	3	2.5	2	1.5	1												665	665
	5	8	7	6	4.5	3.5	2.5														330	330
	2.5	10.5	8	3.5	1.75																165	165
垂直	10	1	1	1	0.7	0.5	0.4	0.35	0.3												665	665
	5	2.5	2.5	2.5	1.7	1.25	1														330	330
	2.5	4.5	4.5	1.5																	165	165

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

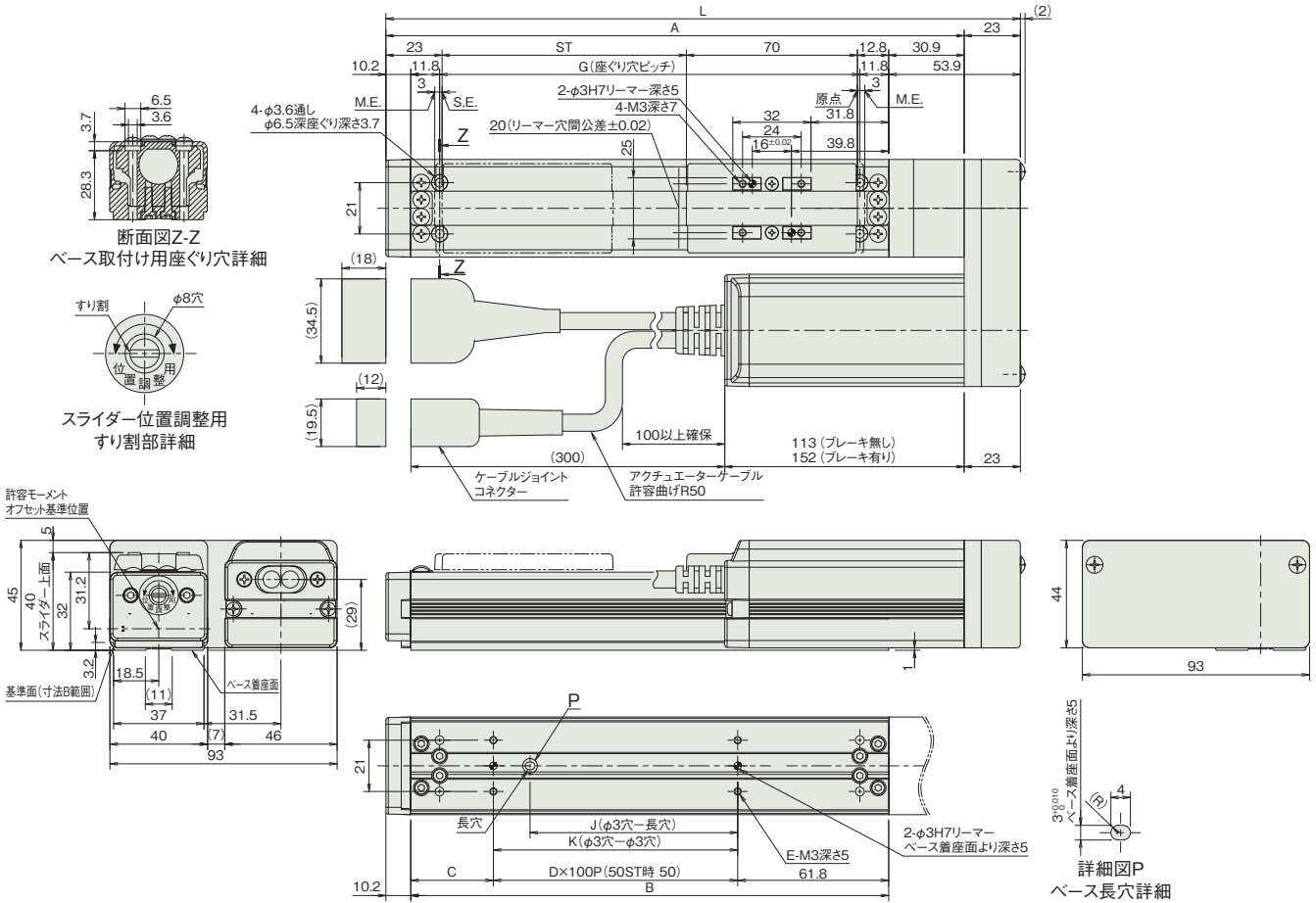
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) ケーブルジョイントコネクタにモーター・エンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は1-113ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400
L	209.7	259.7	309.7	359.7	409.7	459.7	509.7	559.7
A	186.7	236.7	286.7	336.7	386.7	436.7	486.7	536.7
B	145.6	195.6	245.6	295.6	345.6	395.6	445.6	495.6
C	33.8	33.8	83.8	33.8	83.8	33.8	83.8	33.8
D	-	1	1	2	2	3	3	4
E	4	4	4	6	6	8	8	10
G	122	172	222	272	322	372	422	472
J	35	85	85	185	185	285	285	385
K	50	100	100	200	200	300	300	400

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400
質量 (kg)	ブレーキ無し	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	1.3	1.5
	ブレーキ有り	1.1	1.2	1.3	1.4	1.5	1.6	1.8

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択												
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM				
SCON-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215	
SSEL-CS		2		●	-	●	●	-	-	-	-	●	-	-	-	20000	-	8-245	
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	-	-	●	-	-	20000	-	8-273		
XSEL-RA/SA		8		-	-	●	●	●	-	-	-	●	●	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273	

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
(注) Rユニット(RCON/RSEL)と接続するには、拡張ユニット(RCON-EXT)とSCONが別途必要です。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

RCS2-SA5R

簡易防塵

バッテリーレスアプ

モーター折返し

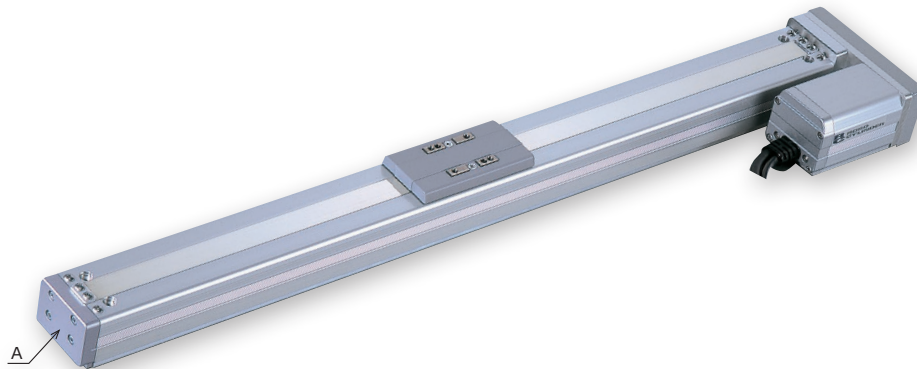
本体幅
50mm

200V
ACサーボ
モーター

20W

■型式項目

RCS2 - SA5R - WA - 20 -		T2	
シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 WA バッテリーレスアプ	モーター種類 20 サーボモーター 20W
		リード 12 12mm 6 6mm 3 3mm	ストローク 50 ? 50mm ? 500mm (50mmピッチ毎設定)
		適応コントローラー T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA	ケーブル長 N 無し P 1m S 3m M 5m X <input type="checkbox"/> 長さ指定 R <input type="checkbox"/> ロボットケーブル
			オプション 下記オプション 価格表参照



(注) CEはオプションになります。



(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) になります。製品は上写真A部にスライダ位置調整用すり割 (「寸法図」参照) が装着されます。

■ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格
50	-
100	-
150	-
200	-
250	-
300	-
350	-
400	-
450	-
500	-

POINT
選定上の
注意

- (1) ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度の確認をしてください。
- (2) 可搬質量は加速度 0.3G (リード 3 は 0.2G) で動作させた時の値です。加速度の上限となります。
- (3) 動作条件 (搬送質量、加減速度等) によって、使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は 1-282 ページをご確認ください。
- (4) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- (5) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 150mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご確認ください。

■オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
CE対応	CE	3-655	-
指定グリス塗布仕様	G1/G3/G4	3-657	-
モーター左折返し仕様 (注1)	ML	3-658	-
モーター右折返し仕様 (注1)	MR	3-658	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
スライダ部ローラー仕様	SR	3-659	-
ダブルスライダ仕様	W	3-662	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどちらかの記号をご記入ください。

■ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2
標準タイプ	P(1m)	-
	S(3m)	-
	M(5m)	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-
ロボットケーブル	R01(1m) ~ R03(3m)	-
	R04(4m) ~ R05(5m)	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-

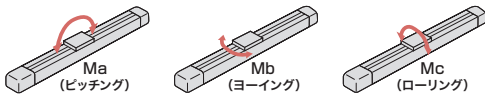
■メインスペック

項目		内容		
リード	ボールねじリード(mm)	12	6	3
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)	4	8
		最高速度(mm/s)	800	400
	速度/加減速度	定格加減速度(G)	0.3	0.3
		最高加減速度(G)	0.3	0.2
		最高加減速度(G)	0.3	0.2
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)	1	2
		最高速度(mm/s)	800	400
	速度/加減速度	定格加減速度(G)	0.3	0.3
		最高加減速度(G)	0.3	0.2
推力	定格推力(N)	16.7	33.3	65.7
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ		
ストローク	ブレーキ保持力(kgf)	1	2	4
	最小ストローク(mm)	50	50	50
	最大ストローク(mm)	500	500	500
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ10mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm
ロスモーション	0.1mm以下
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 18.6N・m
	Mb: 26.6N・m
	Mc: 47.5N・m
動的許容モーメント(注2)	Ma: 5.81N・m
	Mb: 8.30N・m
	Mc: 14.8N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注2) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■ストロークと最高速度

リード	ストローク	
	50~450 (50mm毎)	500 (mm)
12	800	760
6	400	380
3	200	190

(単位はmm/s)

■オフボードチューニング時の可搬質量及び加減速度

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード	加減速度別可搬質量(kg)																			最高速度(mm/s)			
	0.1G	0.2G	0.3G	0.4G	0.5G	0.6G	0.7G	0.8G	0.9G	1.0G	1.1G	1.2G	1.3G	1.4G	1.5G	1.6G	1.7G	1.8G	1.9G	2.0G	標準	チューニング後	
水平	12	5.2	4.6	4	3	2.5	2	1.5	1													800	800
	6	10.5	9.2	8	6	4	2.5															400	400
	3	15.5	12	2.5																		200	200
垂直	12	1	1	1	0.7	0.55	0.4	0.3	0.25													800	800
	6	2	2	2	1.5	1.1	0.8															400	400
	3	4	4	2																		200	200

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) ケーブルジョイントコネクタにモーター・エンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は1-113ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド

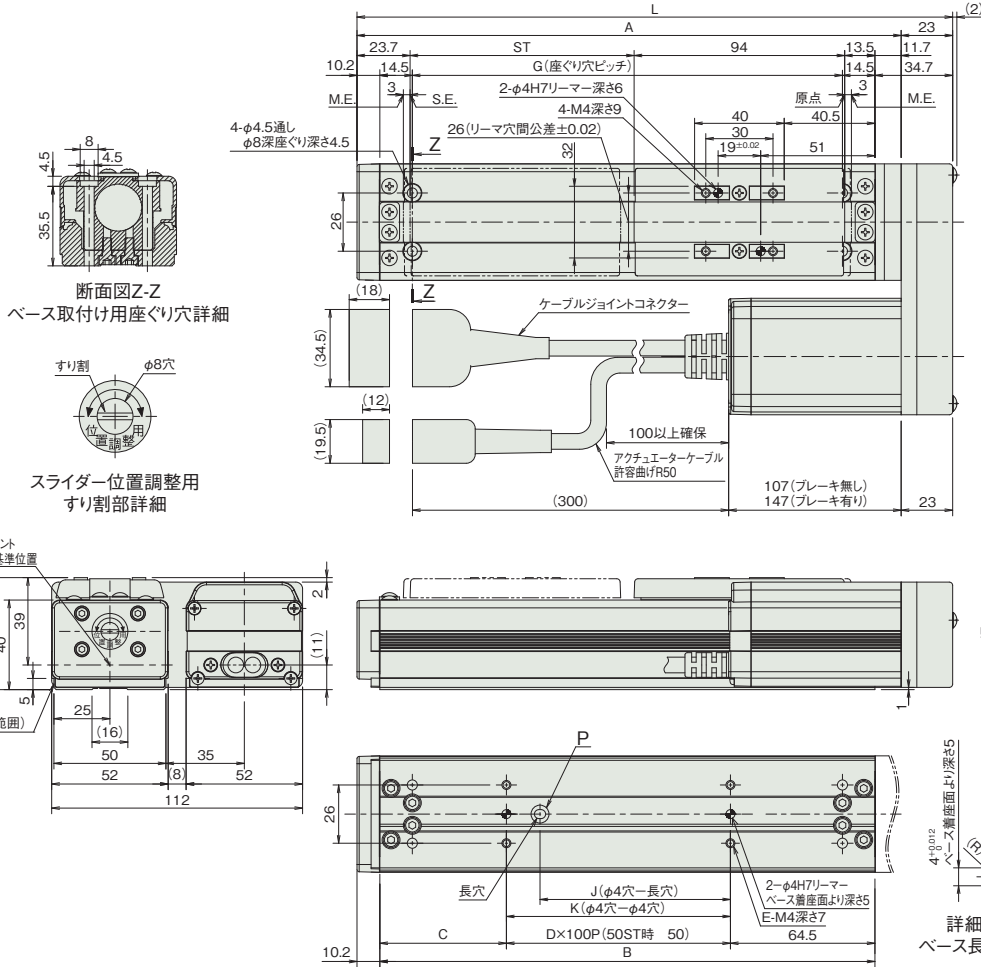
選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
L	215.9	265.9	315.9	365.9	415.9	465.9	515.9	565.9	615.9	665.9
A	192.9	242.9	292.9	342.9	392.9	442.9	492.9	542.9	592.9	642.9
B	171	221	271	321	371	421	471	521	571	621
C	56.5	56.5	106.5	56.5	106.5	56.5	106.5	56.5	106.5	56.5
D	-	1	1	2	2	3	3	4	4	5
E	4	4	4	6	6	8	8	10	10	12
G	142	192	242	292	342	392	442	492	542	592
J	35	85	85	185	185	285	285	385	385	485
K	50	100	100	200	200	300	300	400	400	500

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
質量 (kg)	1.5	1.6	1.7	1.8	1.9	2.0	2.1	2.2	2.3	2.4
	1.8	1.9	2.0	2.1	2.2	2.3	2.4	2.5	2.6	2.7

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択												
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM				
SCON-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215	
SSEL-CS		2		●	-	●	●	-	-	-	-	●	-	-	-	20000	-	8-245	
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	-	-	●	-	-	20000	-	8-273		
XSEL-RA/SA		8		-	-	●	●	●	-	-	-	●	●	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273	

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
(注) Rユニット(RCON/RSEL)と接続するには、拡張ユニット(RCON-EXT)とSCONが別途必要です。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

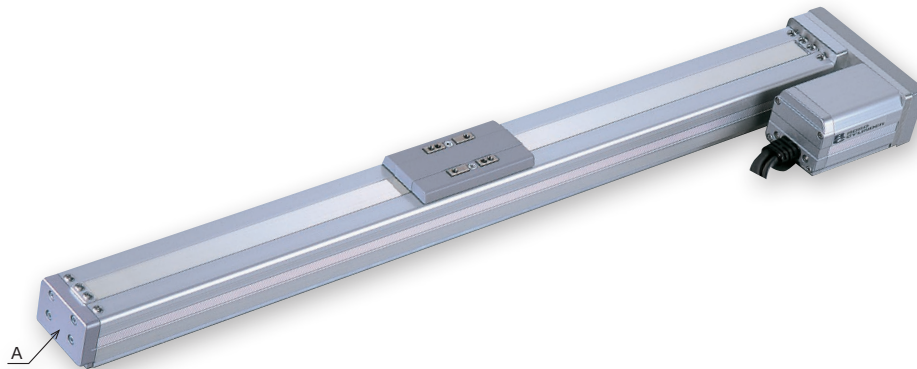
オプション

RCS2-SA6R

簡易防塵	バッテリーレスアプソ	モーター折返し	本体幅 60mm	200V ACサーボモーター	30W
------	------------	---------	----------	----------------	-----

■型式項目

RCS2 - SA6R -		WA	-	30	-		-	T2	-		-		
シリーズ	タイプ	エンコーダ種類 WA バッテリーレスアプソ		モーター種類 30 サーマモーター 30W		リード 12 12mm 6 6mm 3 3mm		ストローク 50 50mm 600 600mm (50mmピッチ毎設定)		適応コントローラ T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA		ケーブル長 N 無し P 1m S 3m M 5m X 長さ指定 R ロボットケーブル	オプション 下記オプション 価格表参照



(注) CEはオプションになります。



(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) になります。製品は上写真A部にスライダ位置調整用すり割 (「寸法図」参照) が装着されます。

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格
50	-
100	-
150	-
200	-
250	-
300	-
350	-
400	-
450	-
500	-
550	-
600	-

POINT
選定上の注意

- ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度の確認をしてください。
- 可搬質量は加速度 0.3G (リード 3 は 0.2G) で動作させた時の値です。加速度の上限となります。
- 動作条件 (搬送質量、加減速度等) によって、使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は 1-282 ページをご確認ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 220mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご確認ください。

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
CE対応	CE	3-655	-
指定グリース塗布仕様	G1/G3/G4	3-657	-
モーター左折返し仕様 (注1)	ML	3-658	-
モーター右折返し仕様 (注1)	MR	3-658	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
スライダ部ローラー仕様	SR	3-659	-
ダブルスライダ仕様	W	3-662	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどちらかの記号をご記入ください。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2
標準タイプ	P(1m)	-
	S(3m)	-
	M(5m)	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-
	R04(4m) ~ R05(5m)	-
ロボットケーブル	R06(6m) ~ R10(10m)	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-

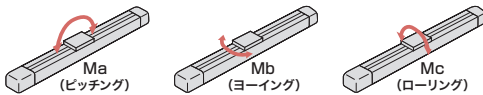
■メインスペック

項目	内容	
リード	ボールねじリード(mm) 12 6 3	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg) 6 12 18
	速度/加減速度	最高速度(mm/s) 800 400 200
		定格加減速度(G) 0.3 0.3 0.2
		最高加減速度(G) 0.3 0.3 0.2
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg) 1.5 3 6
	速度/加減速度	最高速度(mm/s) 800 400 200
		定格加減速度(G) 0.3 0.3 0.2
		最高加減速度(G) 0.3 0.3 0.2
推力	定格推力(N) 24.2 48.4 96.8	
ブレーキ	ブレーキ仕様 無励磁作動電磁ブレーキ ブレーキ保持力(kgf) 1.5 3 6	
ストローク	最小ストローク(mm) 50 50 50	
	最大ストローク(mm) 600 600 600	
	ストロークピッチ(mm) 50 50 50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ10mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 38.3N・m
	Mb: 54.7N・m
	Mc: 81.0N・m
動的許容モーメント(注2)	Ma: 11.6N・m
	Mb: 16.6N・m
	Mc: 24.6N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注2) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■ストロークと最高速度

ストローク	50~450 (50mm毎)	500 (mm)	550 (mm)	600 (mm)
リード				
12	800	760	640	540
6	400	380	320	270
3	200	190	160	135

(単位はmm/s)

■オフボードチューニング時の可搬質量及び加減速度

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード	加減速度別可搬質量(kg)																	最高速度(mm/s)					
	0.1G	0.2G	0.3G	0.4G	0.5G	0.6G	0.7G	0.8G	0.9G	1.0G	1.1G	1.2G	1.3G	1.4G	1.5G	1.6G	1.7G	1.8G	1.9G	2.0G	標準	チューニング後	
水平	12	7.8	6.9	6	4	3	2	1.5	1													800	800
	6	15.5	13.8	12	9	7	5.5															400	400
	3	23.5	18	5.5																		200	200
垂直	12	1.5	1.5	1.5	1	0.7	0.55	0.45	0.35													800	800
	6	3	3	3	2	1.5	1															400	400
	3	6	6	1.6																		200	200

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

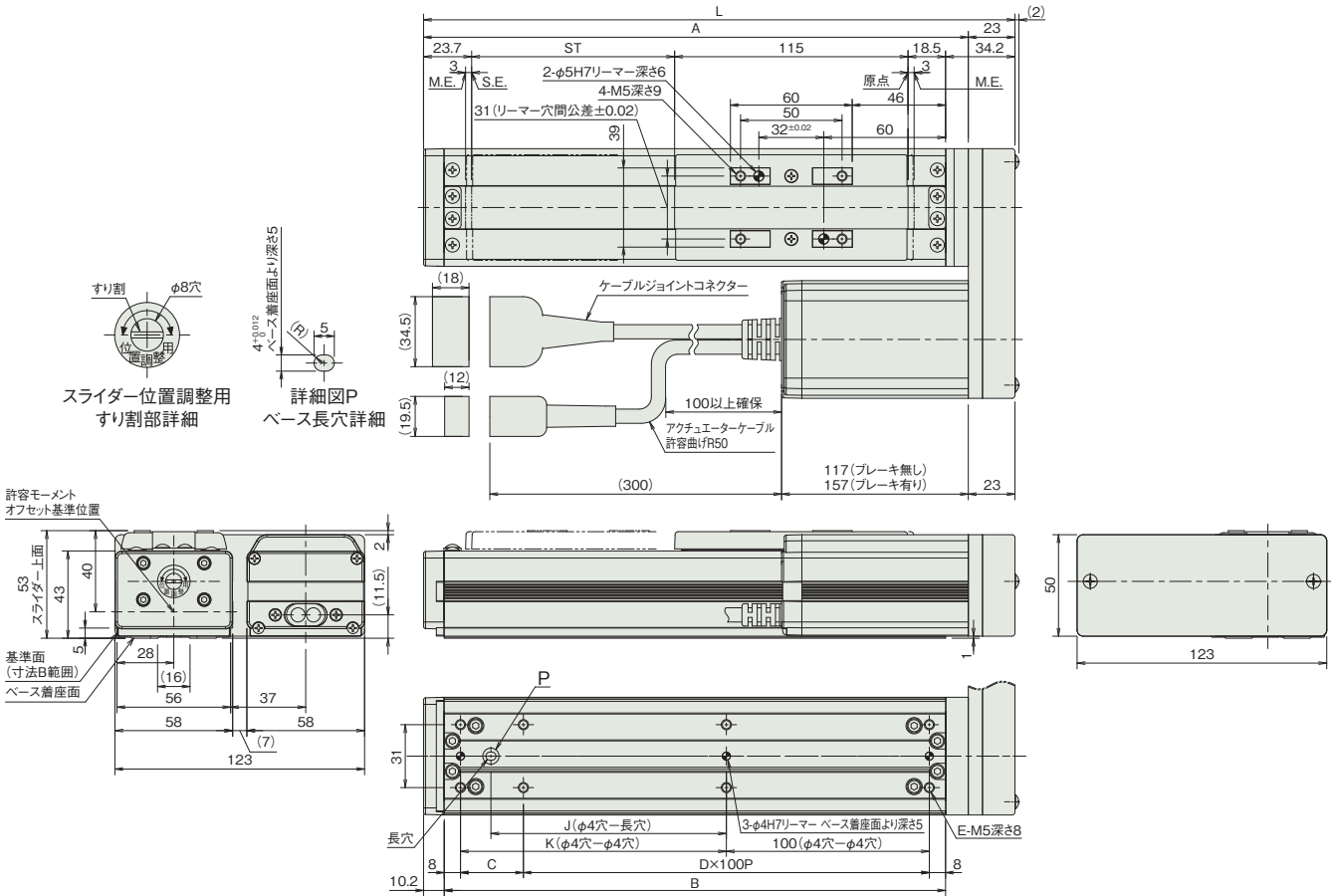
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) ケーブルジョイントコネクタにモーター・エンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は1-113ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600
L	241.4	291.4	341.4	391.4	441.4	491.4	541.4	591.4	641.4	691.4	741.4	791.4
A	218.4	268.4	318.4	368.4	418.4	468.4	518.4	568.4	618.4	668.4	718.4	768.4
B	197	247	297	347	397	447	497	547	597	647	697	747
C	81	31	81	31	81	31	81	31	81	31	81	31
D	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7
E	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18
J	66	116	166	216	266	316	366	416	466	516	566	616
K	81	131	181	231	281	331	381	431	481	531	581	631

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600
質量 (kg)	ブレーキ無し	1.7	1.9	2.1	2.3	2.5	2.7	2.9	3.1	3.3	3.5	3.7
	ブレーキ有り	2.0	2.2	2.4	2.6	2.8	3.0	3.2	3.4	3.6	3.8	4.0

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択												
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM				
SCON-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2		●	-	●	●	-	●	-	-	-	●	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	●	-	-	20000	-	8-273	
XSEL-RA/SA		8		-	-	●	●	●	-	●	-	-	●	●	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
(注) Rユニット(RCON/RSEL)と接続するには、拡張ユニット(RCON-EXT)とSCONが別途必要です。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

RCS2-SA7R

簡易防塵

バッテリーレスアップ

モーター折返し

本体幅
70mm

200V
ACサーボ
モーター

60W

■型式項目

RCS2 - SA7R - WA - 60								
シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 WA バッテリーレスアップ	モーター種類 60 サーボモーター 60W	リード 16 16mm 8 8mm 4 4mm	ストローク 50 800 50mm 800mm (50mmピッチ毎設定)	適応コントローラー T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し P 1m S 3m M 5m X 長さ指定 R ロボットケーブル	オプション 下記オプション 価格表参照



(注) CEはオプションになります。



(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) になります。

ストローク別価格表 (標準価格)	
ストローク (mm)	標準価格
50/100	-
150/200	-
250/300	-
350/400	-
450/500	-
550/600	-
650/700	-
750/800	-

オプション価格表 (標準価格)			
名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
CE対応	CE	3-655	-
指定グリース塗布仕様	G1/G3/G4	3-657	-
モーター左折返し仕様 (注1)	ML	3-658	-
モーター右折返し仕様 (注1)	MR	3-658	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
スライダ部ローラー仕様	SR	3-659	-
ダブルスライダ仕様	W	3-662	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどちらかの記号をご記入ください。

POINT

選定上の
注意

- (1) ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度の確認をしてください。
- (2) 可搬質量は加速度 0.3G (リード 4 は 0.2G) で動作させた時の値です。加速度の上限となります。
- (3) 動作条件 (搬送質量、加減速度等) によって、使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は 1-282 ページをご確認ください。
- (4) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- (5) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 230mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご確認ください。

ケーブル長価格表 (標準価格)			
種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	P(1m)	-	-
	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-
ロボットケーブル	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-

選定

注意事項

スライダタイプ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

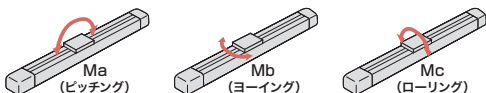
■メインスペック

項目		内容			
リード	ボールねじリード (mm)	16	8	4	
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	12	25	40
		最高速度 (mm/s)	800	400	200
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.2
		最高加減速度 (G)	0.3	0.3	0.2
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	3	6	12
		最高速度 (mm/s)	800	400	200
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.2
		最高加減速度 (G)	0.3	0.3	0.2
推力	定格推力 (N)	63.8	127.5	255	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ			
ストローク	ブレーキ保持力 (kgf)	3	6	12	
	最小ストローク (mm)	50	50	50	
	最大ストローク (mm)	800	800	800	
	ストロークピッチ (mm)	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ12mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm
ロスモーション	0.1mm以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 50.4N・m
	Mb: 71.9N・m
	Mc: 138N・m
動的許容モーメント (注2)	Ma: 20.7N・m
	Mb: 29.6N・m
	Mc: 56.7N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダ種類	パルスレスアブソリュート
エンコーダパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注2) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■ストロークと最高速度

ストローク リード	50~600 (50mm毎)	650 (mm)	700 (mm)	750 (mm)	800 (mm)
16	800	745	640	575	480
8	400	370	320	285	240
4	200	185	160	140	120

(単位はmm/s)

■オフボードチューニング時の可搬質量及び加減速度

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード	加減速度別可搬質量 (kg)																	最高速度 (mm/s)					
	0.1G	0.2G	0.3G	0.4G	0.5G	0.6G	0.7G	0.8G	0.9G	1.0G	1.1G	1.2G	1.3G	1.4G	1.5G	1.6G	1.7G	1.8G	1.9G	2.0G	標準	チューニング後	
水平	16	15.6	13.8	12	8	6	5	4	3.5													800	800
	8	32.5	28.8	25	18	13	10															400	400
	4	52	40	16	8																	200	200
垂直	16	3	3	3	1.6	1.2	1	0.8	0.65													800	800
	8	6	6	6	3.5	2.5	2															400	400
	4	12	12	5																		200	200

■ブレーキ無し

(注) ケーブルジョイントコネクタにモーター・エンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は1-113ページをご参照ください。
 (注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
 (注) ブレーキ線横方向の取り出しは折り返し方向側に限ります。
 (注) ベース座ぐり穴は使用できません。

ST: ストローク
 M.E.: メカニカルエンド
 S.E.: ストロークエンド

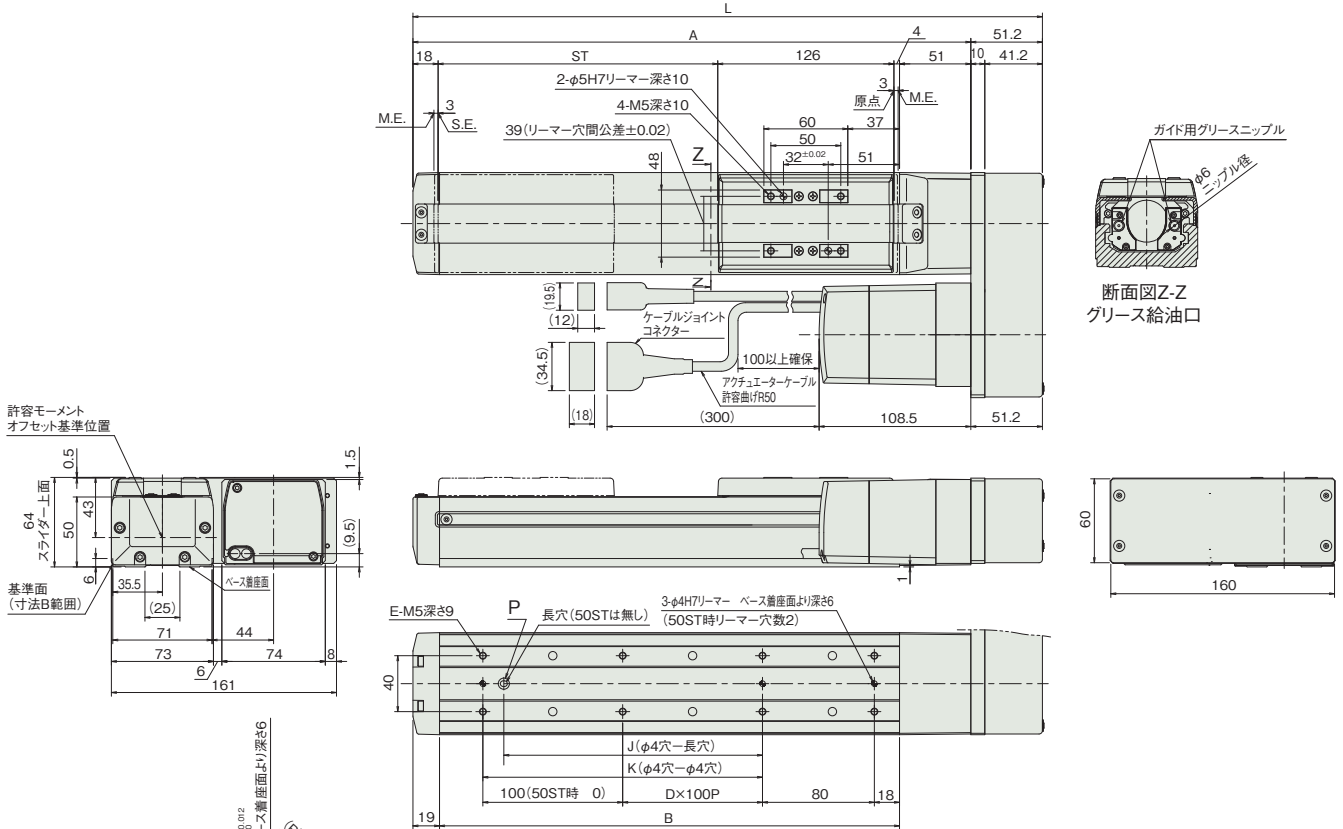
選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表



RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

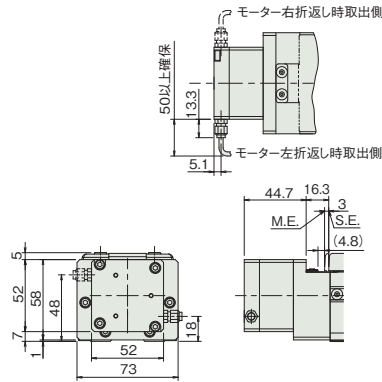
NS

IF

オプション

■ブレーキ有り

(注) ブレーキ有りは全長が43mm延長になります。



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
L	300.2	350.2	400.2	450.2	500.2	550.2	600.2	650.2	700.2	750.2	800.2	850.2	900.2	950.2	1000.2	1050.2
A	249	299	349	399	449	499	549	599	649	699	749	799	849	899	949	999
B	179	229	279	329	379	429	479	529	579	629	679	729	779	829	879	929
D	0	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7
E	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20
J	0	85	85	185	185	285	285	385	385	485	485	585	585	685	685	785
K	0	100	100	200	200	300	300	400	400	500	500	600	600	700	700	800

■ストローク別質量

質量 (kg)	ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
	ブレーキ無し	4.0	4.2	4.4	4.6	4.9	5.1	5.3	5.5	5.8	6.0	6.2	6.4	6.7	6.9	7.1	7.3
	ブレーキ有り	4.6	4.8	5.0	5.2	5.5	5.7	5.9	6.1	6.4	6.6	6.8	7.0	7.3	7.5	7.7	7.9

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	-	●	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	単相AC 100V/200V	●	-	●	●	-	●	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	●	●	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

RCS3-SA8R

RCS3P-SA8R

バッテリーレスアプソ
モーター折返し
本体幅 80 mm
200V ACサーボモーター
100 W
150 W

型式項目

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラー	ケーブル長	オプション
RCS3 標準仕様 RCS3P 高精度仕様	SA8R	WA バッテリーレスアプソ I インクリメンタル A アブソリュート	100 サーボモーター 100W 150 サーボモーター 150W	30 30mm 20 20mm 10 10mm 5 5mm	50 50mm 1100 1100mm (50mmピッチ毎設定)	T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	N 無し P 1m S 3m M 5m X 長さ指定 R ロボットケーブル	下記オプション 価格表参照



(注) CEはオプションになります。



(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

エンコーダー種類/ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格					
	RCS3-SA8R			RCS3P-SA8R		
	エンコーダー種類		エンコーダー種類		エンコーダー種類	
	バッテリーレスアプソ	インクリメンタル	インクリメンタル	インクリメンタル	アブソリュート	アブソリュート
	モーター-W数	モーター-W数	モーター-W数	モーター-W数	モーター-W数	
	100W	150W	100W	150W	100W	150W
50/100	-	-	-	-	-	-
150/200	-	-	-	-	-	-
250/300	-	-	-	-	-	-
350/400	-	-	-	-	-	-
450/500	-	-	-	-	-	-
550/600	-	-	-	-	-	-
650/700	-	-	-	-	-	-
750/800	-	-	-	-	-	-
850/900	-	-	-	-	-	-
950/1000	-	-	-	-	-	-
1050/1100	-	-	-	-	-	-

POINT
選定上の注意

- ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度の確認をしてください。
- 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 動作条件 (搬送質量、加減速度等) によって、使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は 1-282 ページをご確認ください。
- 高精度仕様 (RCS3P) はバッテリーレスアプソをお選びいただけません。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 390mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご確認ください。

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
CE対応	CE	3-655	-
モーター左折返しケーブル背面取出し (注1)	MLE	3-658	-
モーター左折返しケーブル側面取出し (注1)	MLS	3-658	-
モーター右折返しケーブル背面取出し (注1)	MRE	3-658	-
モーター右折返しケーブル側面取出し (注1)	MRS	3-658	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
ダブルスライダ仕様	W	3-662	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	P(1m)	-	-
	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-
ロボットケーブル	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-

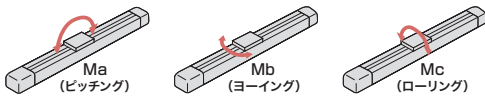
■メインスペック

項目		内容							
		100				150			
モーター	出力 (W)								
リード	ボールねじリード (mm)	30	20	10	5	30	20	10	
水平	可搬質量								
	最大可搬質量 (kg)	8	20	40	80	12	30	60	
	最高速度 (mm/s)	1800	1200	600	300	1800	1200	600	
	速度/加減速度								
	定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.2	0.3	0.3	0.3	
	最高加減速度 (G)	1	0.7	0.5	0.3	1	0.7	0.5	
垂直	可搬質量								
	最大可搬質量 (kg)	2	4	8	16	3	6	12	
	最高速度 (mm/s)	1800	1200	600	300	1800	1200	600	
速度/加減速度	定格加減速度 (G)	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	
	最高加減速度 (G)	0.7	0.7	0.5	0.3	0.7	0.7	0.5	
推力	定格推力 (N)	56.6	84.9	169.8	339.7	85.1	127.6	255.3	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ							
	ブレーキ保持力 (kgf)	2	4	8	16	3	6	12	
ストローク	最小ストローク (mm)	50	50	50	50	50	50	50	
	最大ストローク (mm)	1100	1100	1100	1100	1100	1100	1100	
	ストロークピッチ (mm)	50	50	50	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ16mm 転造C10 【C5相当】
繰返し位置決め精度	±0.02mm 【±0.01mm】
ロストモーション	0.1mm以下 【0.05mm以下】
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma：113N・m
	Mb：177N・m
	Mc：266N・m
動的許容モーメント (注2)	Ma：26.9N・m
	Mb：38.4N・m
	Mc：63.1N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	-
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダ種類	インクリメンタル/アブソリュート/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注2) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。
(注) 【 】内はRCS3Pシリーズの仕様です。その他はRCS3、RCS3P共通です。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

モーター (W)	リード (mm)	水平						垂直			
		加速度 (G)									
		0.2	0.3	0.5	0.7	1.0	0.2	0.3	0.5	0.7	1.0
100	30	8	8	6	4	1	2	2	1.5	1	
	20	20	20	10	5		4	4	2	1.5	
	10	40	40	20			8	8	4		
	5	80	65				16	12			
150	30	12	12	10	6	2	3	3	2	1.5	
	20	30	30	15	7.5		6	6	3	2	
	10	60	60	30			12	12	6		

■ストロークと最高速度

ストローク リード	50~650 (50mm毎)	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100
		30	1800	1610	1420	1260	1120	1010	910	830
20	1200	1070	940	840	750	670	610	550	500	460
10	600	530	470	410	370	340	310	270	250	230
5	300	260	230	200	180	170	150	135	120	110

(単位はmm/s)

■オフボードチューニング時の可搬質量及び加減速度

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

モーター W数	リード	加減速度別可搬質量 (kg)																		最高速度 (mm/s)				
		0.1G	0.2G	0.3G	0.4G	0.5G	0.6G	0.7G	0.8G	0.9G	1.0G	1.1G	1.2G	1.3G	1.4G	1.5G	1.6G	1.7G	1.8G	1.9G	2.0G	標準	チューニング後	
水平	100	30	10.5	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0.5	0.25									1800	1800
		20	26	23	20	14	10	7	5	3	2.5	2											1200	1200
		10	52	46	40	28	20	10	5.5														600	600
		5	104	80	65																		300	300
垂直	100	30	15.5	13.8	12	11	10	8	6	4.5	3	2	1.5	1								1800	1800	
		20	39	34.5	30	21	15	11	7.5	4.5	3.5	2.5										1200	1200	
		10	78	69	60	42	30	15	8													600	600	
		5	156	138	120	84	60	30	15	8												300	300	
垂直	150	30	3	3	3	2.5	2	1.75	1.5	1.1	0.8	0.6	0.5	0.4								1800	1800	
		20	6	6	6	4	3	2.4	2	1.5	1	0.8										1200	1200	
		10	12	12	12	8.5	6	3	2													600	600	

選定

注意事項

スライダタイプ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

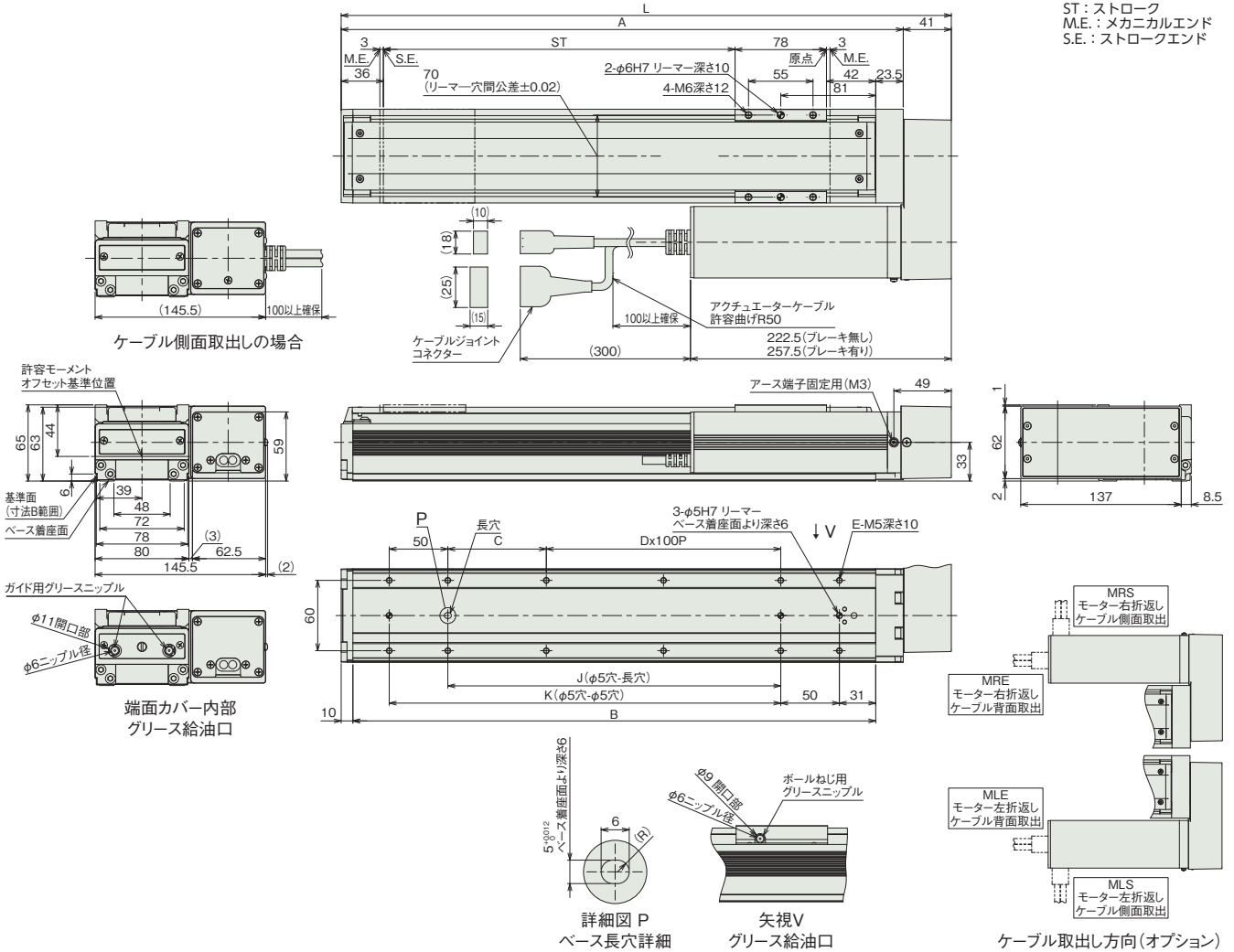
寸法図

(注) ケーブルジョイントコネクタにモーター・エンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は1-113ページをご参照ください。
 (注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
 (注) ケーブル取出し方向(オプション)の図は上面から見た場合です。

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



ST: ストローク
 M.E.: メカニカルエンド
 S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100
L	270.5	320.5	370.5	420.5	470.5	520.5	570.5	620.5	670.5	720.5	770.5	820.5	870.5	920.5	970.5	1020.5	1070.5	1120.5	1170.5	1220.5	1270.5	1320.5
A	229.5	279.5	329.5	379.5	429.5	479.5	529.5	579.5	629.5	679.5	729.5	779.5	829.5	879.5	929.5	979.5	1029.5	1079.5	1129.5	1179.5	1229.5	1279.5
B	196	246	296	346	396	446	496	546	596	646	696	746	796	846	896	946	996	1046	1096	1146	1196	1246
C	34	84	34	84	34	84	34	84	34	84	34	84	34	84	34	84	34	84	34	84	34	84
D	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10
E	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	26	28	28
J	34	84	134	184	234	284	334	384	434	484	534	584	634	684	734	784	834	884	934	984	1034	1084
K	84	134	184	234	284	334	384	434	484	534	584	634	684	734	784	834	884	934	984	1034	1084	1134

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100
質量 (kg)																						
ブレーキ無し(100W)	3.6	3.9	4.2	4.5	4.8	5.1	5.4	5.7	6.0	6.3	6.6	6.9	7.2	7.5	7.8	8.1	8.4	8.7	9.0	9.3	9.6	9.9
ブレーキ無し(150W)	3.8	4.1	4.4	4.7	5.0	5.3	5.6	5.9	6.2	6.5	6.8	7.1	7.4	7.7	8.0	8.3	8.6	8.9	9.2	9.5	9.8	10.1
ブレーキ有り(100W)	4.0	4.3	4.6	4.9	5.2	5.5	5.8	6.1	6.4	6.7	7.0	7.3	7.6	7.9	8.2	8.5	8.8	9.1	9.4	9.7	10.0	10.3
ブレーキ有り(150W)	4.1	4.4	4.7	5.0	5.3	5.6	5.9	6.2	6.5	6.8	7.1	7.4	7.7	8.0	8.3	8.6	8.9	9.2	9.5	9.8	10.1	10.4

■適応コントローラ

本ページのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ				
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択																	
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM									
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	-	-	-	-	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	単相AC200V 三相AC200V	●	-	●	●	●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
 (注) アプソリュートのアクチュエータは、RCON-SCIに接続できません。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

RCS3-SS8R

RCS3P-SS8R

簡易防塵 | バッテリーレスアップ | モーター折返し | 本体幅 80mm | 200V ACサーボモーター | 100W | 150W | 鉄ベース

型式項目

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラー	ケーブル長	オプション
RCS3 標準仕様 RCS3P 高精度仕様	WA I A	バッテリーレスアップ インクリメンタル アブソリュート	100 サーマモーター 100W 150 サーマモーター 150W	30 30mm 20 20mm 10 10mm 5 5mm	50 1000 50mm 1000mm (50mmピッチ毎設定)	T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	N 無し P 1m S 3m M 5m X□□ 長さ指定 R□□ ロボットケーブル	オプション 下記オプション 価格表参照



(注) CEはオプションになります。



(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

エンコーダー種類/ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格					
	RCS3-SS8R		RCS3P-SS8R			
	エンコーダー種類	エンコーダー種類	インクリメンタル		アブソリュート	
	バッテリーレスアップ	インクリメンタル	インクリメンタル	インクリメンタル	アブソリュート	アブソリュート
	モーターW数	モーターW数	モーターW数	モーターW数	モーターW数	モーターW数
	100W	150W	100W	150W	100W	150W
50/100	-	-	-	-	-	-
150/200	-	-	-	-	-	-
250/300	-	-	-	-	-	-
350/400	-	-	-	-	-	-
450/500	-	-	-	-	-	-
550/600	-	-	-	-	-	-
650/700	-	-	-	-	-	-
750/800	-	-	-	-	-	-
850/900	-	-	-	-	-	-
950/1000	-	-	-	-	-	-

POINT 選定上の注意

- ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度の確認をしてください。
- 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 動作条件 (搬送質量、加減速度等) によって、使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は 1-282 ページをご確認ください。
- 高精度仕様 (RCS3P) はバッテリーレスアップをお選びいただけません。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご確認ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 450mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご確認ください。

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-655	-
CE対応	CE	3-655	-
モーター左折返しケーブル背面取出し (注1)	MLE	3-658	-
モーター左折返しケーブル側面取出し (注1)	MLS	3-658	-
モーター右折返しケーブル背面取出し (注1)	MRE	3-658	-
モーター右折返しケーブル側面取出し (注1)	MRS	3-658	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
スライダ一部ローラー仕様	SR	3-659	-
ダブルスライダ仕様	W	3-662	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	P(1m)	-	-
	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
ロボットケーブル	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-
	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-
	R21(21m) ~ R25(25m)	-	-

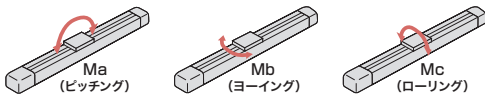
■メインスペック

項目		内容							
		100				150			
モーター	出力 (W)								
リード	ボールねじリード (mm)	30	20	10	5	30	20	10	
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	8	20	40	80	12	30	60
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	1800	1200	600	300	1800	1200	600
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.2	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度 (G)	1	0.7	0.5	0.3	1	0.7	0.5
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	2	4	8	16	3	6	12
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	1800	1200	600	300	1800	1200	600
		定格加減速度 (G)	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2
	最高加減速度 (G)	0.7	0.7	0.5	0.3	0.7	0.7	0.5	
推力	定格推力 (N)	56.6	84.9	169.8	339.7	85.1	127.6	255.3	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ							
	ブレーキ保持力 (kgf)	2	4	8	16	3	6	12	
ストローク	最小ストローク (mm)	50	50	50	50	50	50	50	
	最大ストローク (mm)	1000	1000	1000	1000	1000	1000	1000	
	ストロークピッチ (mm)	50	50	50	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ16mm 転造C10 【C5相当】
繰返し位置決め精度	±0.02mm 【±0.01mm】
ロストモーション	0.1mm以下 【0.05mm以下】
ベース	材質：鉄 無電解ニッケルメッキ処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma : 198N・m
	Mb : 198N・m
	Mc : 416N・m
動的許容モーメント (注2)	Ma : 43.4N・m
	Mb : 43.4N・m
	Mc : 90.9N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	インクリメンタル/アブソリュート/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注2) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。
(注) 【 】内はRCS3Pシリーズの仕様です。その他はRCS3、RCS3P共通です。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

モーター (W)	リード (mm)	水平						垂直				
		加速度 (G)										
		0.2	0.3	0.5	0.7	1.0	0.2	0.3	0.5	0.7	1.0	
100	30	8	8	6	4	1	2	2	1.5	1		
	20	20	20	10	5		4	4	2	1.5		
	10	40	40	20			8	8	4			
	5	80	65				16	12				
150	30	12	12	10	6	2	3	3	2	1.5		
	20	30	30	15	7.5		6	6	3	2		
	10	60	60	30			12	12	6			

■ストロークと最高速度

ストローク	50~600 (50mm毎)	650	700	750	800	850	900	950	1000
リード									
30	1800	1660	1460	1295	1155	1035	935	850	775
20	1200	1105	970	860	770	690	625	565	515
10	600	550	485	430	385	345	310	280	255
5	300	275	240	215	190	170	150	140	125

(単位はmm/s)

■オフボードチューニング時の可搬質量及び加減速度

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

モーター W数	リード	加減速度別可搬質量 (kg)																		最高速度 (mm/s)				
		0.1G	0.2G	0.3G	0.4G	0.5G	0.6G	0.7G	0.8G	0.9G	1.0G	1.1G	1.2G	1.3G	1.4G	1.5G	1.6G	1.7G	1.8G	1.9G	2.0G	標準	チューニング後	
水平	100	30	10.5	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0.5	0.25									1800	1800
		20	26	23	20	14	10	7	5	3	2.5	2											1200	1200
		10	52	46	40	28	20	10	5.5														600	600
		5	104	80	65																		300	300
垂直	100	30	15.5	13.8	12	11	10	8	6	4.5	3	2	1.5	1								1800	1800	
		20	39	34.5	30	21	15	11	7.5	4.5	3.5	2.5										1200	1200	
		10	78	69	60	42	30	15	8													600	600	
		5	156	138	120	84	60	30	15	8												300	300	
垂直	150	30	3	3	3	2.5	2	1.75	1.5	1.1	0.8	0.6	0.5	0.4								1800	1800	
		20	6	6	6	4	3	2.4	2	1.5	1	0.8										1200	1200	
		10	12	12	12	8.5	6	3	2													600	600	

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

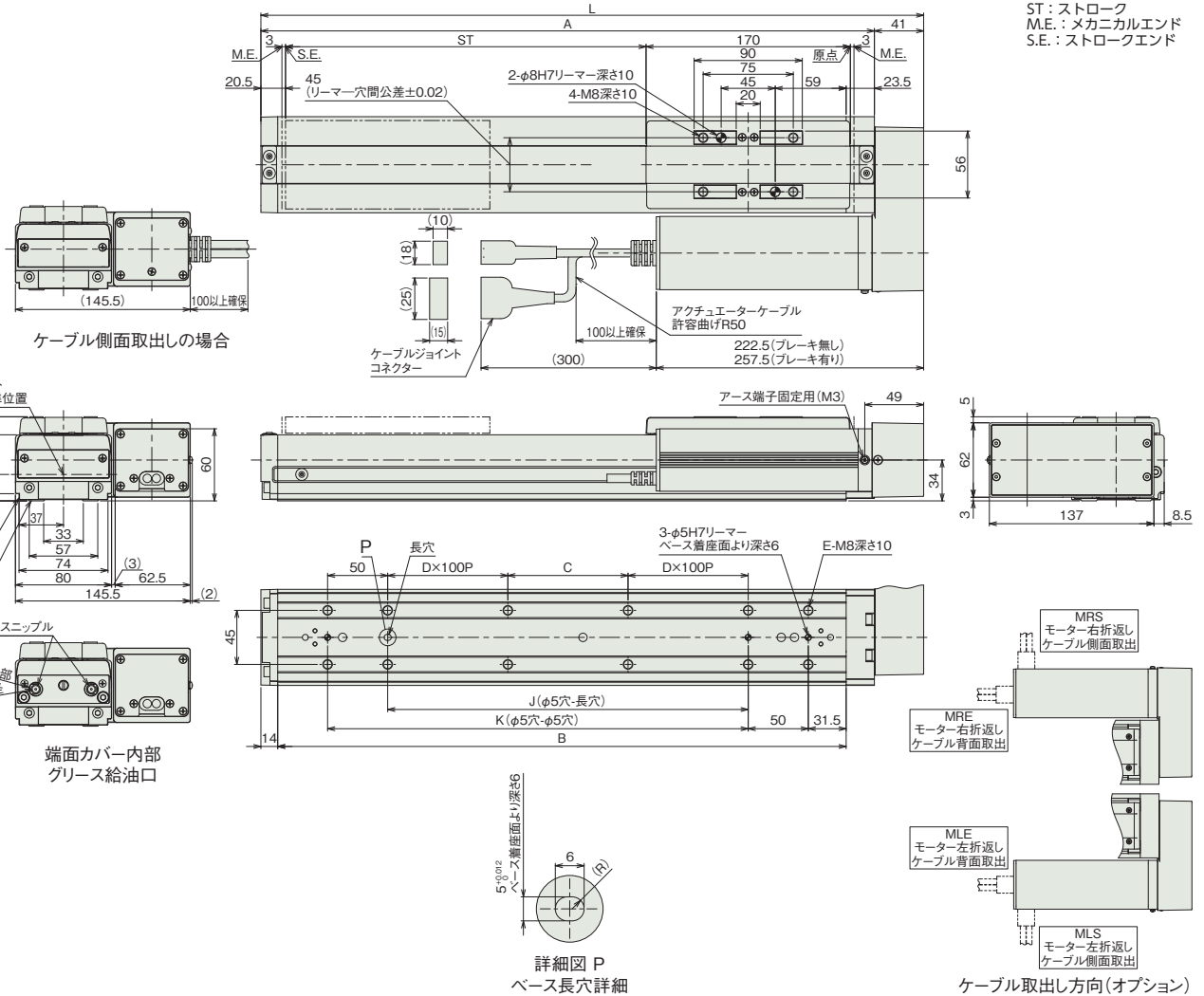
寸法図

(注) ケーブルジョイントコネクタにモーター・エンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は1-113ページをご参照ください。
 (注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
 (注) ケーブル取出し方向(オプション)の図は上面から見た場合です。

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.lai-robot.co.jp

2次元 CAD
 3次元 CAD

ST: ストローク
 M.E.: メカニカルエンド
 S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
L	301.5	351.5	401.5	451.5	501.5	551.5	601.5	651.5	701.5	751.5	801.5	851.5	901.5	951.5	1001.5	1051.5	1101.5	1151.5	1201.5	1251.5
A	260.5	310.5	360.5	410.5	460.5	510.5	560.5	610.5	660.5	710.5	760.5	810.5	860.5	910.5	960.5	1010.5	1060.5	1110.5	1160.5	1210.5
B	223	273	323	373	423	473	523	573	623	673	723	773	823	873	923	973	1023	1073	1123	1173
C	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0
D	0	0	0	1	1	1	1	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	4	5
E	8	8	8	10	12	12	12	14	16	16	16	18	20	20	20	22	24	24	24	26
J	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
K	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	
質量 (kg)	ブレーキ無し(100W)	6.0	6.5	7.1	7.6	8.2	8.7	9.3	9.8	10.4	10.9	11.5	12.0	12.6	13.1	13.7	14.2	14.8	15.3	15.9	16.4
	ブレーキ無し(150W)	6.1	6.6	7.2	7.7	8.3	8.8	9.4	9.9	10.5	11.0	11.6	12.1	12.7	13.2	13.8	14.3	14.9	15.4	16.0	16.5
	ブレーキ有り(100W)	6.3	6.8	7.4	7.9	8.5	9.0	9.6	10.1	10.7	11.2	11.8	12.3	12.9	13.4	14.0	14.5	15.1	15.6	16.2	16.7
	ブレーキ有り(150W)	6.4	6.9	7.5	8.0	8.6	9.1	9.7	10.2	10.8	11.3	11.9	12.4	13.0	13.5	14.1	14.6	15.2	15.7	16.3	16.8

■適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外形	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ			
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択										EC				EP	PRT	SSN
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジショナーデータなし)	-	8-47
RSEL		8	単相AC 100V/200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	●	-	-	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	単相AC 100V/200V	●	-	●	●	●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	-	-	-	●	●	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
 (注) アソリュートのアクチュエーターは、RCON-SCに接続できません。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

ISB / ISPB

サーボモーター 200V (ボールねじ高性能タイプ)

ISB
ISPB

スライダー

ISB/ISPB-SXM-60 **3-351**

ISB-SXM-100 **3-355**

ISB/ISPB-SXL-60 **3-359**

ISB-SXL-100 **3-363**

ISB/ISPB-MXM-100 **3-367**

ISB/ISPB-MXM-200 **3-371**

ISB-MXM-400 **3-375**

ISB/ISPB-MXL-100 **3-379**

ISB/ISPB-MXL-200 **3-383**

ISB-MXL-400 **3-387**

ISB/ISPB-MXMX-200 **3-391**

ISB-MXMX-400 **3-395**

ISB/ISPB-LXM-200 **3-399**

ISB/ISPB-LXM-400 **3-403**

ISB/ISPB-LXL-200 **3-407**

ISB/ISPB-LXL-400 **3-411**

ISB/ISPB-LXMX-200 **3-415**

ISB/ISPB-LXMX-400 **3-419**

ISB/ISPB-LXUWX-200 **3-423**

ISB/ISPB-LXUWX-400 **3-427**

ISB/ISPB-WXM-750 **3-431**

ISB/ISPB-WXMX-750 **3-435**



選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

ISB-SXM-60

ISPB-SXM-60

±10μm 標準	±3μm 高精度	バッテリーレスアプソ	本体幅 90mm	60W
-------------	-------------	------------	-------------	-----

■型式項目

シリーズ		SXM	タイプ	WA	エンコーダ種類	WA	バッテリーレスアプソ	モーター種類	60	60W	リード	16 8 4	16mm 8mm 4mm	ストローク	100 100mm 900	100mm 900mm (50mm毎)	適応コントローラー	T2 T4	SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA RCON RSEL	ケーブル長	N S M X	無し 3m 5m 長さ指定	オプション	下記オプション 価格表参照
------	--	-----	-----	----	---------	----	------------	--------	----	-----	-----	--------------	--------------------	-------	---------------------	---------------------------	-----------	----------	--	-------	------------------	------------------------	-------	------------------



水平	垂直	横立	天吊り
----	----	----	-----

CE RoHS 10

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	
	ISB	ISPB
100	-	-
150/200	-	-
250/300	-	-
350/400	-	-
450/500	-	-
550/600	-	-
650/700	-	-
750/800	-	-
850/900	-	-

POINT
選定上の注意

- [メインスペック] の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- ダブルスライダ選択時の動的許容モーメント、張出し負荷長は 1-253 ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- ボール保持機構付きガイド (RT) を使用する場合は、垂直可搬質量が -0.5kg となります。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 450mm 以下です。

■オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
ケーブル左側面取出し(注1)	A1S	3-655	-	原点リミットスイッチ勝手違い	LL	3-657	-
ケーブル左背面取出し(注1)	A1E	3-655	-	マスター軸指定	LM	3-658	-
ケーブル右側面取出し(注1)	A3S	3-655	-	マスター軸指定(センサー勝手違い)	LLM	3-658	-
ケーブル右背面取出し(注1)	A3E	3-655	-	原点逆仕様	NM	3-658	-
AQシール(標準装備)(注2)	AQ	3-655	-	ボール保持機構付きガイド(注3)	RT	3-659	-
プレーキ	B	3-655	-	スレーブ軸指定	S	3-658	-
クリープセンサー	C	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク100~600)	ST	3-661	-
クリープセンサー勝手違い	CL	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク650~900)	ST	3-661	-
原点リミットスイッチ	L	3-657	-	ダブルスライダ仕様	W	3-662	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。
 (注2) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。
 (注3) ISPBは選択できません。

■ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2		T4	
		標準	LS付	標準	LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-	-	-
	M(5m)	-	-	-	-
長さ指定	X06(6m)~X10(10m)	-	-	-	-
	X11(11m)~X15(15m)	-	-	-	-
NS	X16(16m)~X20(20m)	-	-	-	-

(注) ロボットケーブルです。
 20mを超え30mまでのケーブルを使用される場合、アクチュエーター型式のケーブル長は [N] を指定し、ケーブルを別途手配してください。手配型式は以下となります。
 □□□はケーブル長さを記入。(例) 250=25m
 【モーターケーブル】
 T2: CB-X-MA□□□□
 T4: CB-X2-MA□□□□
 【エンコーダケーブル】
 T2/T4(標準): CB-X1-PA□□□□-AWG24
 T2/T4(LS付): CB-X1-PLA□□□□-AWG24

■メインスペック

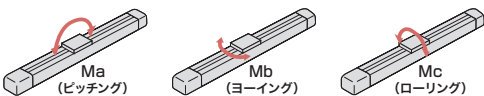
項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	16	8	4		
	可搬質量	最大可搬質量(kg)	13	27	55	
		最高速度(mm/s)	960	480	240	
		定格加減速度(G)	0.4	0.4	0.2	
		最高加減速度(G)	1.2	0.7	0.5	
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)	3.5	7	14	
		最高速度(mm/s)	960	480	240	
		定格加減速度(G)	0.4	0.4	0.2	
		最高加減速度(G)	0.8	0.6	0.4	
推力	定格推力(N)	53.1	106.1	212.3		
	ブレーキ	無励磁作動電磁ブレーキ				
ブレーキ	ブレーキ仕様					
	ブレーキ保持力(kgf)	3.5	7	14		
	最小ストローク(mm)	100	100	100		
ストローク	最大ストローク(mm)	900	900	900		
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50		

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ12mm 転造C10【C5相当】
繰返し位置決め精度	±0.01mm【±0.003mm】
ロストモーション	0.05mm以下【0.02mm以下】
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma：143N・m
	Mb：205N・m
	Mc：336N・m
動的許容モーメント(注4)	Ma：32.9N・m
	Mb：47.0N・m
	Mc：76.8N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	-
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダ種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダパルス数	131072 pulse/rev
納期	ホームページ【納期照会】に記載

(注4) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

(注)【】内はISPБの数値です。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢	水平																			垂直														
	最高速度 (mm/s)	加速度(G)																																
リード (mm)	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	1.3	1.4	1.5	1.6	1.7	1.8	1.9	2.0	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	1.3	1.4	1.5	1.6
16	960	13	13	13	10.5	8.5	7	6	5.5	4.5	4	3.5								3.5	3.5	3.5	3	2.6	2.3	2								
8	480	27	27	27	20	15	12													7	7	7	6	5										
4	240	55	50	38	30															14	13	12												

■ストロークと最高速度

ストローク リード	100~ 600	650 700	750 800	850 900
	16	960	655	515
8	480	330	260	210
4	240	165	130	100

(単位はmm/s)

■オフボードチューニング時の可搬質量及び加減速度

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

	リード	加減速度別可搬質量(kg)																			最高速度(mm/s)		
		0.1G	0.2G	0.3G	0.4G	0.5G	0.6G	0.7G	0.8G	0.9G	1.0G	1.1G	1.2G	1.3G	1.4G	1.5G	1.6G	1.7G	1.8G	1.9G	2.0G	標準	チューニング後
水平	16	19.5	16.9	15	13	10.5	8.5	7	6	5.5	4.5	4	3.5	3.1	2.8	2.5	2.2	2	1.8	1.6	1.5	960	960
	8	40.5	35	31	27	20	15	12	10.2	8	4											480	480
	4	77	55	50	38	30																	240
垂直	16	3.5	3.5	3.5	3.5	3	2.6	2.3	2	1.8	1.6	1.4	1.2	1	0.8	0.6	0.5					960	960
	8	7	7	7	7	6	5	4	2													480	480
	4	14	14	13	12																	240	240

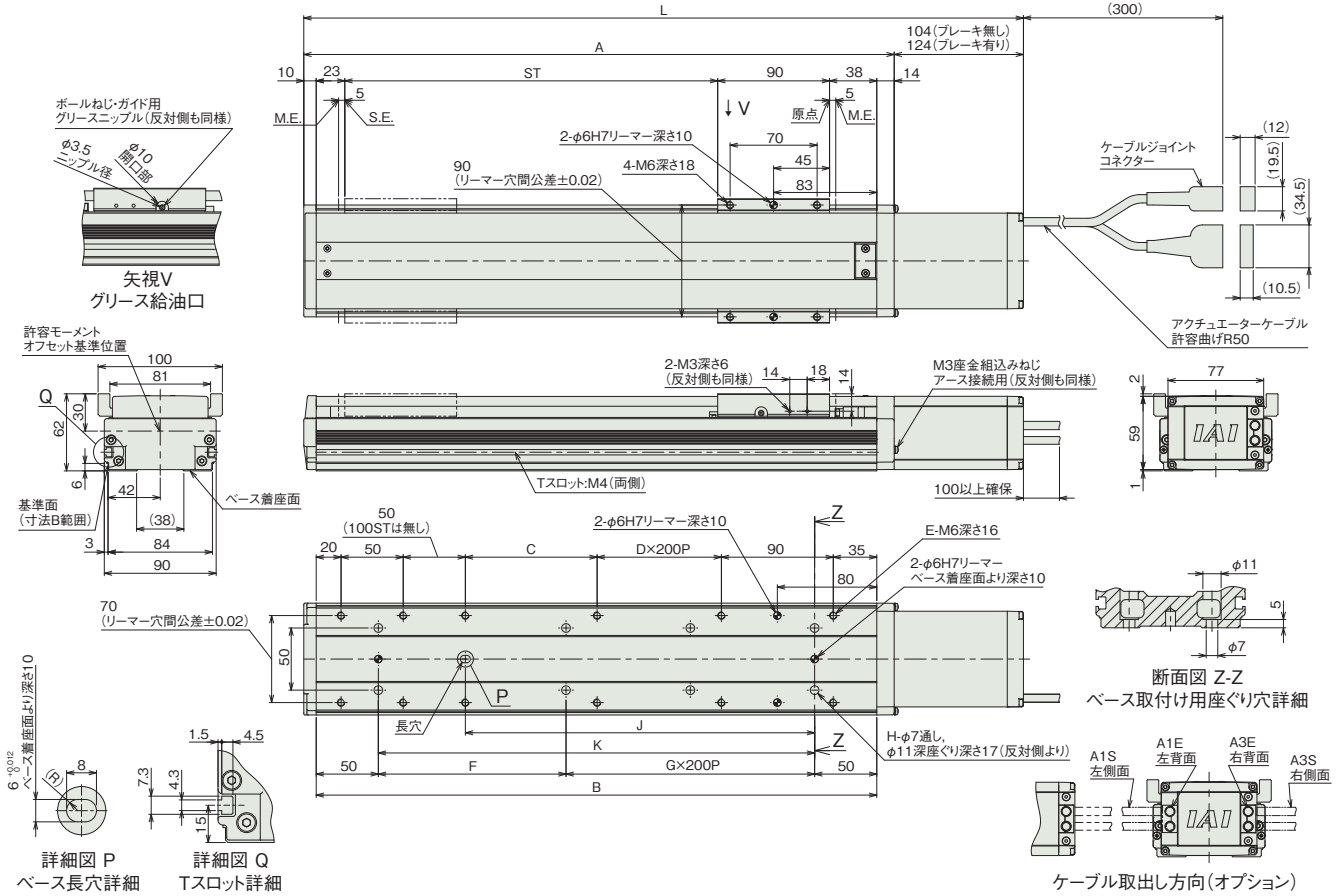
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) ケーブルジョイントコネクターには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルは1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 原点方向を変更するには返却調整が必要です。ご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	
L	ブレーキ無し	379	429	479	529	579	629	679	729	779	829	879	929	979	1029	1079	1129	1179
	ブレーキ有り	399	449	499	549	599	649	699	749	799	849	899	949	999	1049	1099	1149	1199
A	275	325	375	425	475	525	575	625	675	725	775	825	875	925	975	1025	1075	1125
B	251	301	351	401	451	501	551	601	651	701	751	801	851	901	951	1001	1051	1101
C	56	56	106	156	206	256	106	156	206	256	106	156	206	256	106	156	206	256
D	0	0	0	0	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3
E	8	10	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16	16
F	151	201	251	101	151	201	251	101	151	201	251	101	151	201	251	101	151	201
G	0	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4
H	4	4	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12
J	131	131	181	231	281	331	381	431	481	531	581	631	681	731	781	831	881	931
K	151	201	251	301	351	401	451	501	551	601	651	701	751	801	851	901	951	1001

■ストローク別質量

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	
質量 (kg)	ブレーキ無し	3.0	3.4	3.8	4.1	4.5	4.8	5.2	5.5	5.9	6.3	6.6	7.0	7.3	7.7	8.0	8.4	8.7
	ブレーキ有り	3.3	3.7	4.0	4.4	4.7	5.1	5.4	5.8	6.2	6.5	6.9	7.2	7.6	7.9	8.3	8.7	9.0

■適応コントローラ

本ページのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47	
RSEL		8	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	36000	-	8-49	
SCON-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	-	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215	
SSEL-CS		2	-	●	-	●	●	-	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-245	
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	-	●	-	-	-	●	-	-	-	20000	-	8-273	
XSEL-RA/SA		8	-	-	●	●	-	●	-	-	-	●	●	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273	

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

**ISB/
ISPB**

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

ISB-SXM-100



選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

■型式項目

ISB - SXM - WA - 100 - 36 -

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類 WA バッテリーレスアプソ	モーター種類 100 100W	リード 36 36mm	ストローク 100 100mm 1100 1100mm (50mm毎)	適応コントローラ T2 SCON, SSEL, XSEL-P/Q, XSEL-RA/SA T4 RCON, RSEL	ケーブル長 N 無し S 3m M 5m X 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	----------------------------	----------------------	------------------	---	--	---	---------------------------



■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格
100	-
150/200	-
250/300	-
350/400	-
450/500	-
550/600	-
650/700	-
750/800	-
850/900	-
950/1000	-
1050/1100	-



- [メインスペック] の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- ボール保持機構付きガイド (RT) を使用する場合は、垂直可搬質量が -0.5kg となります。
- ダブルスライダ選択時の動的許容モーメント、張出し負荷長は 1-253 ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 450mm 以下です。

■オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
ケーブル左側面取出し(注1)	A1S	3-655	-	原点リミットスイッチ勝手違い	LL	3-657	-
ケーブル左背面取出し(注1)	A1E	3-655	-	マスター軸指定	LM	3-658	-
ケーブル右側面取出し(注1)	A3S	3-655	-	マスター軸指定(センサー勝手違い)	LLM	3-658	-
ケーブル右背面取出し(注1)	A3E	3-655	-	原点逆仕様	NM	3-658	-
AQシール(標準装備)(注2)	AQ	3-655	-	ボール保持機構付きガイド	RT	3-659	-
ブレーキ	B	3-655	-	スレーブ軸指定	S	3-658	-
クリープセンサー	C	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク100~600)	ST	3-661	-
クリープセンサー勝手違い	CL	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク650~1100)	ST	3-661	-
原点リミットスイッチ	L	3-657	-	ダブルスライダ仕様	W	3-662	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。
 (注2) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。

■ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2		T4	
		標準	LS付	標準	LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-	-	-
	M(5m)	-	-	-	-
長さ指定	X06(6m)~X10(10m)	-	-	-	-
	X11(11m)~X15(15m)	-	-	-	-
	X16(16m)~X20(20m)	-	-	-	-

(注) ロボットケーブルです。
 (注) 20mを超え30mまでのケーブルを使用される場合、アクチュエーター型式のケーブル長は [N] を指定し、ケーブルを別途手配してください。手配型式は以下となります。
 □□□はケーブル長さを記入。(例) 250=25m
【モーターケーブル】
 T2: CB-X-MA□□□
 T4: CB-X2-MA□□□
【エンコーダケーブル】
 T2/T4(標準): CB-X1-PA□□□-AWG24
 T2/T4(LS付): CB-X1-PLA□□□-AWG24

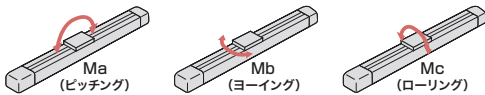
■メインスペック

項目	内容
リード	ボールねじリード (mm) 36
水平	可搬質量 最大可搬質量 (kg) 10
	最高速度 (mm/s) 2160
	定格加減速度 (G) 0.4
垂直	可搬質量 最大可搬質量 (kg) 2
	最高速度 (mm/s) 2160
	定格加減速度 (G) 0.4
推力	最高加減速度 (G) 1.6
	定格推力 (N) 47.2
ブレーキ	ブレーキ仕様 無励磁作動電磁ブレーキ
ストローク	ブレーキ保持力 (kgf) 2
	最小ストローク (mm) 100
	最大ストローク (mm) 1100
	ストロークピッチ (mm) 50

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ12mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.01 mm
ロストモーション	0.05 mm以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 143N・m
	Mb: 205N・m
	Mc: 336N・m
動的許容モーメント (注3)	Ma: 32.9N・m
	Mb: 47.0N・m
	Mc: 76.8N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	-
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	131072 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注3) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。

姿勢	最高速度 (mm/s)	水平																		垂直																	
		加速度 (G)																																			
リード (mm)	36	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	1.3	1.4	1.5	1.6	1.7	1.8	1.9	2.0	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	1.3	1.4	1.5	1.6		
36	2160	10.0	10.0	10.0	9.0	8.2	7.5	6.7	6.0	5.5	5.0	4.5	4.3	4.1	4.0	3.9	3.8	3.7	3.6	3.5	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	

■ストロークと最高速度

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	
リード	36	1100	1425	1700	1925	2075	2125	2160				2000	1740	1520	1340	1190	1065	960	865	790	721	660

(単位はmm/s)

■オフボードチューニング時の可搬質量及び加減速度

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード	最高速度 (mm/s)	加減速度別可搬質量 (kg)																												最高速度 (mm/s)				
		0.1G	0.2G	0.3G	0.4G	0.5G	0.6G	0.7G	0.8G	0.9G	1.0G	1.1G	1.2G	1.3G	1.4G	1.5G	1.6G	1.7G	1.8G	1.9G	2.0G	2.1G	2.2G	2.3G	2.4G	2.5G	2.6G	2.7G	2.8G	2.9G	3.0G	標準	チューニング後	
水平	36	10.0	10.0	10.0	10.0	9.0	8.2	7.5	6.7	6.0	5.5	5.0	4.5	4.3	4.1	4.0	3.9	3.8	3.7	3.6	3.5	3.2	2.9	2.6	2.3	2.0	1.9	1.8	1.7	1.6	1.5	2160	2160	
垂直	36	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2																2160	2160

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

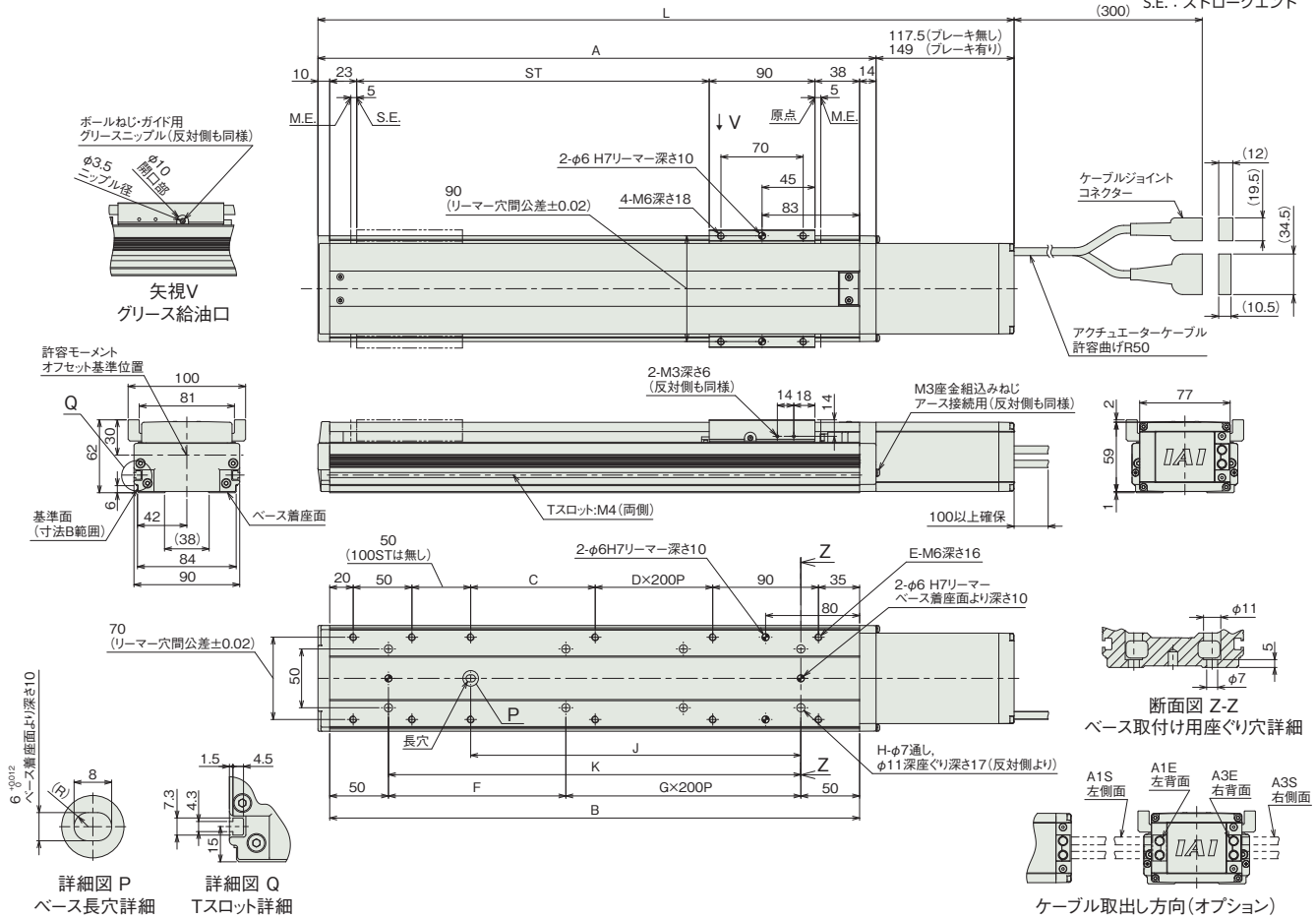
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 原点方向を変更するには返却調整が必要です。ご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	
L	ブレーキ無し	392.5	442.5	492.5	542.5	592.5	642.5	692.5	742.5	792.5	842.5	892.5	942.5	992.5	1042.5	1092.5	1142.5	1192.5	1242.5	1292.5	1342.5	1392.5
	ブレーキ有り	424	474	524	574	624	674	724	774	824	874	924	974	1024	1074	1124	1174	1224	1274	1324	1374	1424
A	275	325	375	425	475	525	575	625	675	725	775	825	875	925	975	1025	1075	1125	1175	1225	1275	
B	251	301	351	401	451	501	551	601	651	701	751	801	851	901	951	1001	1051	1101	1151	1201	1251	
C	56	56	106	156	206	256	306	356	406	456	506	556	606	656	706	756	806	856	906	956	1006	1056
D	0	0	0	0	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	
E	8	10	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16	16	18	18	18	
F	151	201	251	301	351	401	451	501	551	601	651	701	751	801	851	901	951	1001	1051	1101	1151	
G	0	0	0	1	1	1	1	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5		
H	4	4	4	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14		
J	131	131	181	231	281	331	381	431	481	531	581	631	681	731	781	831	881	931	981	1031	1081	
K	151	201	251	301	351	401	451	501	551	601	651	701	751	801	851	901	951	1001	1051	1101	1151	

■ストローク別質量

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100
質量 (kg)	3.2	3.6	4.0	4.3	4.7	5.0	5.4	5.7	6.1	6.5	6.8	7.2	7.5	7.9	8.2	8.6	8.9	9.3	9.7	10.0	10.4
	3.5	3.9	4.3	4.6	5.0	5.3	5.7	6.0	6.4	6.8	7.1	7.5	7.8	8.2	8.5	8.9	9.2	9.6	10.0	10.3	10.7

■適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	-	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	-	●	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	-	●	-	●	●	-	●	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	-	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

ISB-SXL-60

ISPB-SXL-60

±10μm 標準	±3μm 高精度	バッテリー レスアプソ	ロング スライダー	本体幅 90mm	60W
-------------	-------------	----------------	--------------	-------------	-----

型式項目

シリーズ		SXL	タイプ	WA	エンコーダ種類	WA	バッテリーレスアプソ	モーター種類	60	60W	リード	16 8 4	16mm 8mm 4mm	ストローク	130 880	130mm 880mm (50mm毎)	適応コントローラ	T2 T4	SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA RCON RSEL	ケーブル長	N S M X	無し 3m 5m 長さ指定	オプション	下記オプション 価格表参照
------	--	-----	-----	----	---------	----	------------	--------	----	-----	-----	--------------	--------------------	-------	------------	---------------------------	----------	----------	--	-------	------------------	------------------------	-------	------------------



ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	
	ISB	ISPB
130/180	-	-
230/280	-	-
330/380	-	-
430/480	-	-
530/580	-	-
630/680	-	-
730/780	-	-
830/880	-	-

POINT
選定上の注意

- [メインスペック] の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- ダブルスライダー選択時の動的許容モーメント、張出し負荷長は 1-253 ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 550mm 以下です。

オプション価格表 (標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
ケーブル左側面取出し(注1)	A1S	3-655	-	原点リミットスイッチ勝手違い	LL	3-657	-
ケーブル左背面取出し(注1)	A1E	3-655	-	マスター軸指定	LM	3-658	-
ケーブル右側面取出し(注1)	A3S	3-655	-	マスター軸指定(センサー勝手違い)	LLM	3-658	-
ケーブル右背面取出し(注1)	A3E	3-655	-	原点逆仕様	NM	3-658	-
AQシール(標準装備)(注2)	AQ	3-655	-	スレーブ軸指定	S	3-658	-
プレーキ	B	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク130~580)	ST	3-661	-
クリープセンサー	C	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク630~880)	ST	3-661	-
クリープセンサー勝手違い	CL	3-655	-	ダブルスライダー仕様	W	3-662	-
原点リミットスイッチ	L	3-657	-				

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。
 (注2) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2		T4	
		標準	LS付	標準	LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-	-	-
	M(5m)	-	-	-	-
長さ指定	X06(6m)~X10(10m)	-	-	-	-
	X11(11m)~X15(15m)	-	-	-	-
	X16(16m)~X20(20m)	-	-	-	-

(注) ロボットケーブルです。
 20mを超え30mまでのケーブルを使用される場合、アクチュエーター型式のケーブル長は「N」を指定し、ケーブルを別途手配してください。手配型式は以下となります。
 □□□はケーブル長さを記入。(例) 250=25m
 【モーターケーブル】
 T2: CB-X-MA□□□□
 T4: CB-X2-MA□□□□
 【エンコーダケーブル】
 T2/T4(標準): CB-X1-PA□□□□-AWG24
 T2/T4(LS付): CB-X1-PLA□□□□-AWG24

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) ケーブルジョイントコネクタには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルは1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 原点方向を変更するには返却調整が必要です。ご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド

選定
注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

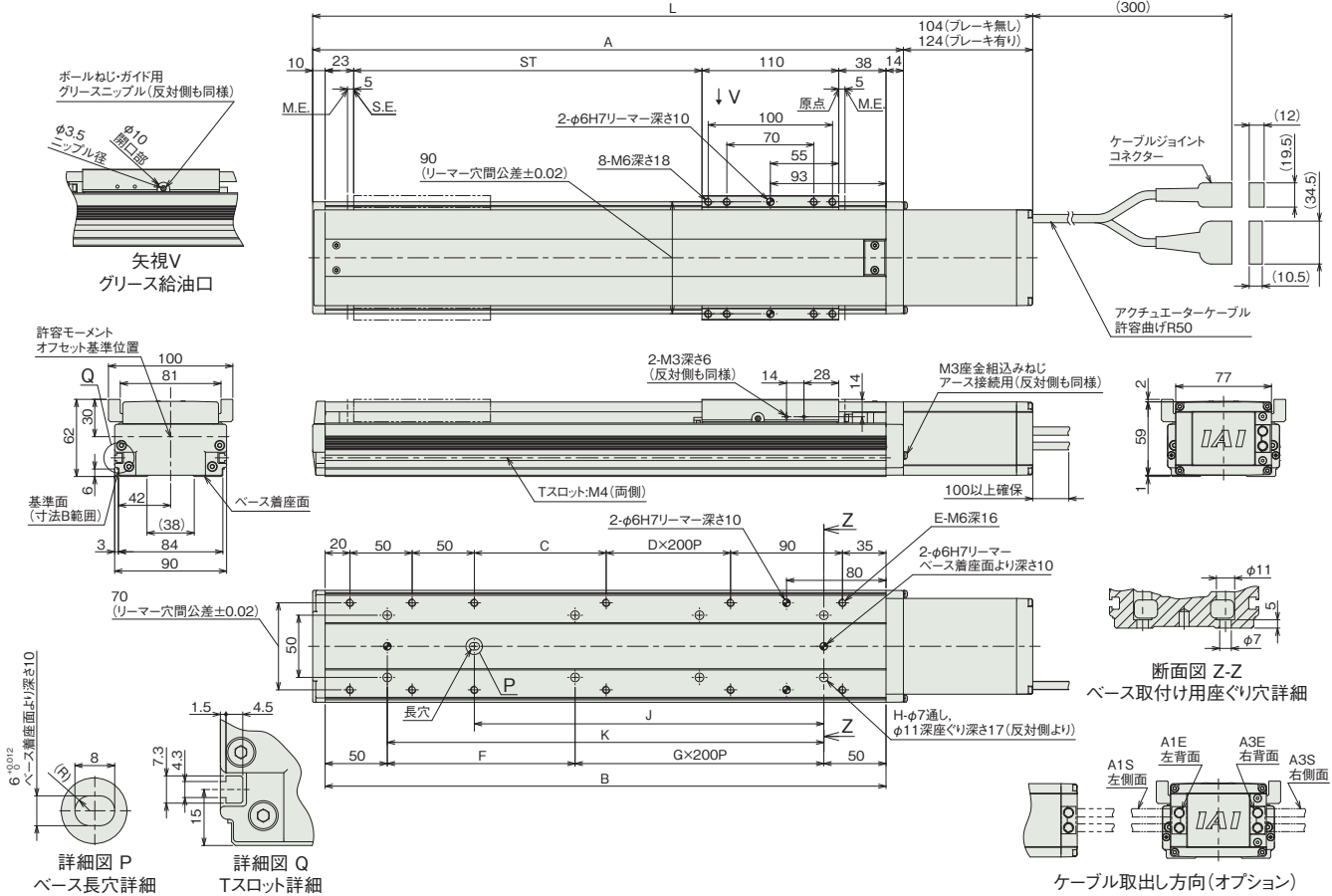
ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式



■ストローク別寸法

ストローク	130	180	230	280	330	380	430	480	530	580	630	680	730	780	830	880
L	429	479	529	579	629	679	729	779	829	879	929	979	1029	1079	1129	1179
ブレーキ無し	449	499	549	599	649	699	749	799	849	899	949	999	1049	1099	1149	1199
ブレーキ有り	449	499	549	599	649	699	749	799	849	899	949	999	1049	1099	1149	1199
A	325	375	425	475	525	575	625	675	725	775	825	875	925	975	1025	1075
B	301	351	401	451	501	551	601	651	701	751	801	851	901	951	1001	1051
C	56	106	156	206	256	306	356	406	456	506	556	606	656	706	756	806
D	0	0	0	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3
E	10	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16
F	201	251	301	351	401	451	501	551	601	651	701	751	801	851	901	951
G	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4
H	4	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12
J	131	181	231	281	331	381	431	481	531	581	631	681	731	781	831	881
K	201	251	301	351	401	451	501	551	601	651	701	751	801	851	901	951

■ストローク別質量

ストローク	130	180	230	280	330	380	430	480	530	580	630	680	730	780	830	880
質量	3.5	3.9	4.2	4.6	4.9	5.3	5.6	6.0	6.4	6.7	7.1	7.4	7.8	8.1	8.5	8.8
ブレーキ無し	3.5	3.9	4.2	4.6	4.9	5.3	5.6	6.0	6.4	6.7	7.1	7.4	7.8	8.1	8.5	8.8
ブレーキ有り	3.8	4.1	4.5	4.8	5.2	5.5	5.9	6.3	6.6	7.0	7.3	7.7	8.0	8.4	8.8	9.1

■適応コントローラ

本ページのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47	
RSEL		8	単相AC100V/200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	36000	-	8-49	
SCON-CB/CGB		1	単相AC100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215	
SSEL-CS		2	単相AC100V/200V	●	-	●	●	●	-	-	-	-	●	-	-	-	20000	-	8-245	
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	-	-	-	●	-	-	-	20000	-	8-273	
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	-	-	-	●	●	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273	

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

**ISB/
ISPB**

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

ISB-SXL-100

±10μm 標準
 バッテリーレススライダ
 ロングスライダ
 本体幅 90mm
 100W

■型式項目

ISB - SXL - WA - 100 - 36 - [] - [] - [] - []

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 WA バッテリーレススライダ	モーター種類 100 100W	リード 36 36mm	ストローク 130 130mm 1080 1080mm (50mm毎)	適応コントローラー T2 SCON, SSEL, XSEL-P/Q, XSEL-RA/SA T4 RCON, RSEL	ケーブル長 N 無し S 3m M 5m X□□ 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	------------------------------	----------------------	------------------	---	---	---	---------------------------

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

一覧表



■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格
130/180	-
230/280	-
330/380	-
430/480	-
530/580	-
630/680	-
730/780	-
830/880	-
930/980	-
1030/1080	-



- [メインスペック] の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- ダブルスライダ選択時の動的許容モーメント、張出し負荷長は 1-253 ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 550mm 以下です。

■オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
ケーブル左側面取出し(注1)	A1S	3-655	-	原点リミットスイッチ勝手違い	LL	3-657	-
ケーブル左背面取出し(注1)	A1E	3-655	-	マスター軸指定	LM	3-658	-
ケーブル右側面取出し(注1)	A3S	3-655	-	マスター軸指定(センサー勝手違い)	LLM	3-658	-
ケーブル右背面取出し(注1)	A3E	3-655	-	原点逆仕様	NM	3-658	-
AQシール(標準装備)(注2)	AQ	3-655	-	スレーブ軸指定	S	3-658	-
プレーキ	B	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク130~580)	ST	3-661	-
クリープセンサー	C	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク630~1080)	ST	3-661	-
クリープセンサー勝手違い	CL	3-655	-	ダブルスライダ仕様	W	3-662	-
原点リミットスイッチ	L	3-657	-				

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。
 (注2) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。

■ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2		T4	
		標準	LS付	標準	LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-	-	-
	M(5m)	-	-	-	-
長さ指定	X06(6m)~X10(10m)	-	-	-	-
	X11(11m)~X15(15m)	-	-	-	-
	X16(16m)~X20(20m)	-	-	-	-

(注) ロボットケーブルです。
 20mを超え30mまでのケーブルを使用される場合、アクチュエーター型式のケーブル長は「N」を指定し、ケーブルを別途手配してください。手配型式は以下となります。
 □□□はケーブル長を記入。(例) 250=25m
 【モーターケーブル】
 T2: CB-X-MA□□□□
 T4: CB-X2-MA□□□□
 【エンコーダーケーブル】
 T2/T4(標準): CB-X1-PA□□□□-AWG24
 T2/T4(LS付): CB-X1-PLA□□□□-AWG24

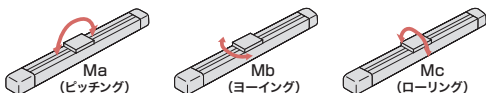
■メインスペック

項目	内容
リード	ボールねじリード(mm) 36
水平	可搬質量 最大可搬質量(kg) 10
	最高速度(mm/s) 2160
	定格加減速度(G) 0.4
垂直	可搬質量 最大可搬質量(kg) 2
	最高速度(mm/s) 2160
	定格加減速度(G) 0.4
推力	最高加減速度(G) 1.6
	定格推力(N) 47.2
ブレーキ	ブレーキ仕様 無励磁作動電磁ブレーキ
ストローク	ブレーキ保持力(kgf) 2
	最小ストローク(mm) 130
	最大ストローク(mm) 1080
	ストロークピッチ(mm) 50

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ12mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.01 mm
ロストモーション	0.05 mm以下
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 216N・m
	Mb: 308N・m
	Mc: 415N・m
動的許容モーメント(注3)	Ma: 46.3N・m
	Mb: 66.2N・m
	Mc: 89.0N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	-
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダ種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダパルス数	131072 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注3) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。

姿勢	最高速度 (mm/s)	水平																垂直																	
		加速度(G)																																	
リード	36	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	1.3	1.4	1.5	1.6	1.7	1.8	1.9	2.0	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	1.3	1.4	1.5	1.6
最高速度	2160	10.0	10.0	10.0	9.0	8.2	7.5	6.7	6.0	5.5	5.0	4.5	4.3	4.1	4.0	3.9	3.8	3.7	3.6	3.5	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	

■ストロークと最高速度

ストローク	ストローク																							
	130	180	230	280	330	380	430	480	530	580	630	680	730	780	830	880	930	980	1030	1080				
リード	36	1425	1700	1925	2075	2125				2160				2000	1740	1520	1340	1190	1065	960	865	790	721	660

(単位はmm/s)

■オフボードチューニング時の可搬質量及び加減速度

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード	最高速度 (mm/s)	加減速度別可搬質量(kg)																												最高速度(mm/s)			
		0.1G	0.2G	0.3G	0.4G	0.5G	0.6G	0.7G	0.8G	0.9G	1.0G	1.1G	1.2G	1.3G	1.4G	1.5G	1.6G	1.7G	1.8G	1.9G	2.0G	2.1G	2.2G	2.3G	2.4G	2.5G	2.6G	2.7G	2.8G	2.9G	3.0G	標準	チューニング後
水平	36	10.0	10.0	10.0	10.0	9.0	8.2	7.5	6.7	6.0	5.5	5.0	4.5	4.3	4.1	4.0	3.9	3.8	3.7	3.6	3.5	3.2	2.9	2.6	2.3	2.0	1.9	1.8	1.7	1.6	1.5	2160	2160
垂直	36	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2																2160	2160

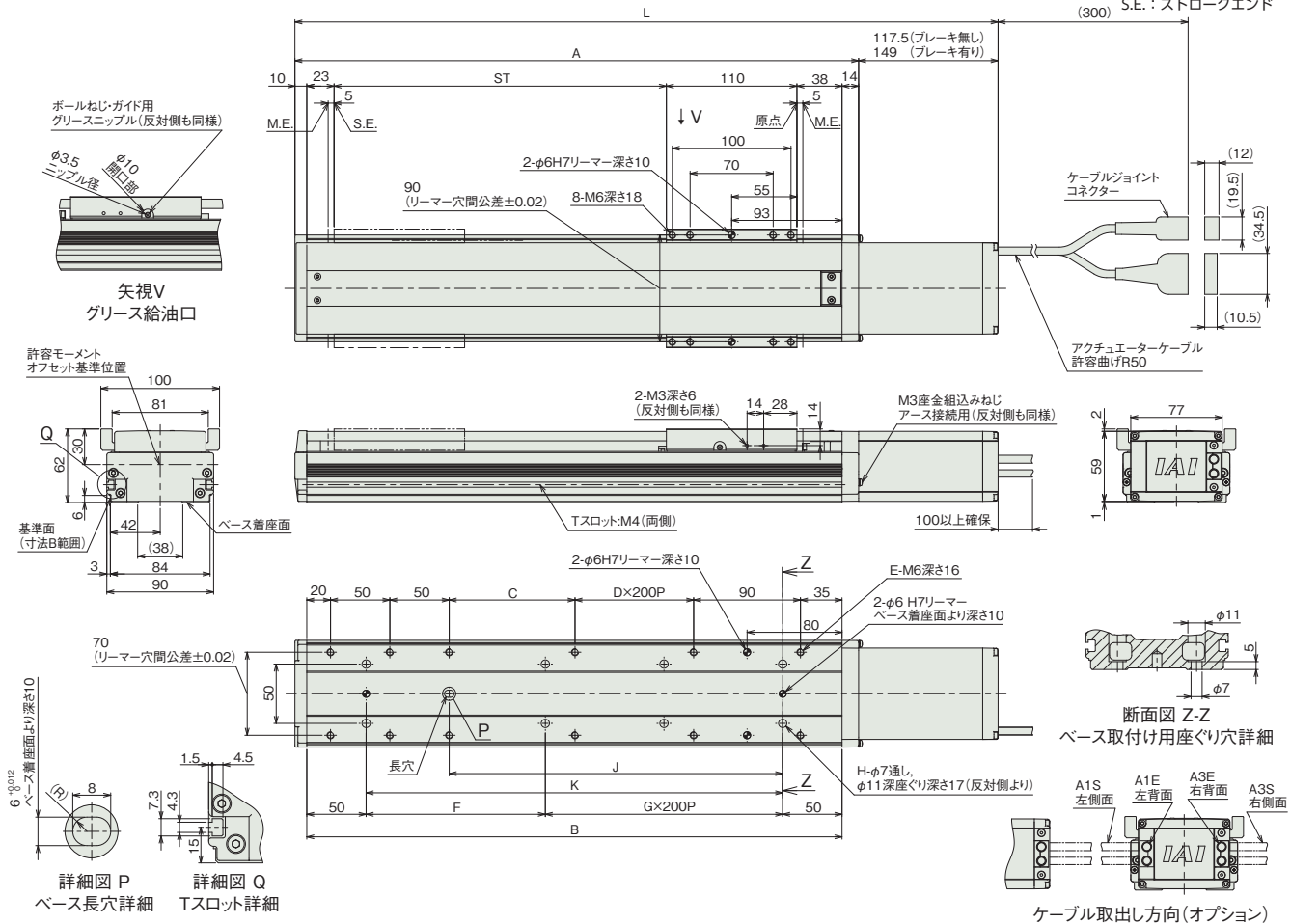
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 原点方向を変更するには返却調整が必要ですのでご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	130	180	230	280	330	380	430	480	530	580	630	680	730	780	830	880	930	980	1030	1080
L	442.5	492.5	542.5	592.5	642.5	692.5	742.5	792.5	842.5	892.5	942.5	992.5	1042.5	1092.5	1142.5	1192.5	1242.5	1292.5	1342.5	1392.5
ブレーキ無し	474	524	574	624	674	724	774	824	874	924	974	1024	1074	1124	1174	1224	1274	1324	1374	1424
ブレーキ有り	325	375	425	475	525	575	625	675	725	775	825	875	925	975	1025	1075	1125	1175	1225	1275
A	301	351	401	451	501	551	601	651	701	751	801	851	901	951	1001	1051	1101	1151	1201	1251
B	56	106	156	206	256	306	356	406	456	506	556	606	656	706	756	806	856	906	956	1006
C	0	0	0	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4
D	10	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16	16	18	18	18
E	201	251	301	351	401	451	501	551	601	651	701	751	801	851	901	951	1001	1051	1101	1151
F	0	0	1	1	1	1	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5
G	4	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14
H	131	181	231	281	331	381	431	481	531	581	631	681	731	781	831	881	931	981	1031	1081
J	201	251	301	351	401	451	501	551	601	651	701	751	801	851	901	951	1001	1051	1101	1151
K	201	251	301	351	401	451	501	551	601	651	701	751	801	851	901	951	1001	1051	1101	1151

■ストローク別質量

ストローク	130	180	230	280	330	380	430	480	530	580	630	680	730	780	830	880	930	980	1030	1080
質量 (kg)	3.7	4.1	4.4	4.8	5.1	5.5	5.8	6.2	6.6	6.9	7.3	7.6	8.0	8.3	8.7	9.0	9.4	9.8	10.1	10.5
ブレーキ無し	4.0	4.4	4.7	5.1	5.4	5.8	6.1	6.5	6.9	7.2	7.6	7.9	8.3	8.6	9.0	9.3	9.7	10.1	10.4	10.8
ブレーキ有り																				

■適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	ポジション	パルス列	プログラム	制御方法											最大位置決め点数	標準価格	参照ページ	
							ネットワーク ※選択														
							DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM			
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	-	-	●	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	●	-	-	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	-	●	-	●	●	●	●	-	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	-	-	●	●	●	●	●	-	-	-	-	●	●	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

**ISB/
ISPB**

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

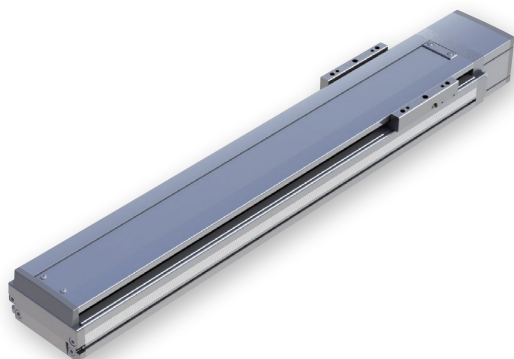
ISB-MXM-100

ISPB-MXM-100

±10μm 標準	±3μm 高精度	バッテリー レスアップ	本体幅 120mm	100W
-------------	-------------	----------------	--------------	------

型式項目

シリーズ ISB 標準仕様 ISPB 高精度仕様	タイプ MXM	エンコーダ種類 WA 電池レスアップ	モーター種類 100 100W	リード 30 30mm 20 20mm 10 10mm 5 5mm	ストローク 100 100mm 1100 1100mm (50mm毎)	適応コントローラ T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し S 3m M 5m X□□ 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照
--------------------------------	------------	-----------------------	--------------------	---	--	--	---	---------------------------



水平	垂直	横立て	天吊り
----	----	-----	-----

CE RoHS 10

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	
	ISB	ISPB
100	-	-
150/200	-	-
250/300	-	-
350/400	-	-
450/500	-	-
550/600	-	-
650/700	-	-
750/800	-	-
850/900	-	-
950/1000	-	-
1050/1100	-	-



- [メインスペック] の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- ダブルスライダ選択時の動的許容モーメント、張出し負荷長は1-253ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。
- ボール保持機構付きガイド (RT) を使用する場合は、垂直可搬質量が-0.5kg となります。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向 600mm 以下です。

オプション価格表 (標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
ケーブル左側面取出し(注1)	A1S	3-655	-	原点リミットスイッチ勝手違い	LL	3-657	-
ケーブル左背面取出し(注1)	A1E	3-655	-	マスター軸指定	LM	3-658	-
ケーブル右側面取出し(注1)	A3S	3-655	-	マスター軸指定(センサー勝手違い)	LLM	3-658	-
ケーブル右背面取出し(注1)	A3E	3-655	-	原点逆仕様	NM	3-658	-
AQシール(標準装備)(注2)	AQ	3-655	-	ボール保持機構付きガイド(注3)	RT	3-659	-
ブレーキ	B	3-655	-	スレーブ軸指定	S	3-658	-
クリープセンサー	C	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク100~600)	ST	3-661	-
クリープセンサー勝手違い	CL	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク650~1100)	ST	3-661	-
原点リミットスイッチ	L	3-657	-	ダブルスライダ仕様	WT	3-662	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。
 (注2) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。
 (注3) ISPBは選択できません。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2		T4	
		標準	LS付	標準	LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-	-	-
	M(5m)	-	-	-	-
長さ指定	X06(6m)~X10(10m)	-	-	-	-
	X11(11m)~X15(15m)	-	-	-	-
	X16(16m)~X20(20m)	-	-	-	-

(注) □ポットケーブルです。
 (注) 20mを超え30mまでのケーブルを使用される場合、アクチュエーター型式のケーブル長は [N] を指定し、ケーブルを別途手配してください。手配型式は以下となります。
 □□□はケーブル長を記入。(例) 250=25m
 【モーターケーブル】
 T2: CB-X-MA□□□□
 T4: CB-X2-MA□□□□
 【エンコーダケーブル】
 T2/T4(標準): CB-X1-PA□□□□-AWG24
 T2/T4(LS付): CB-X1-PLA□□□□-AWG24

寸法図

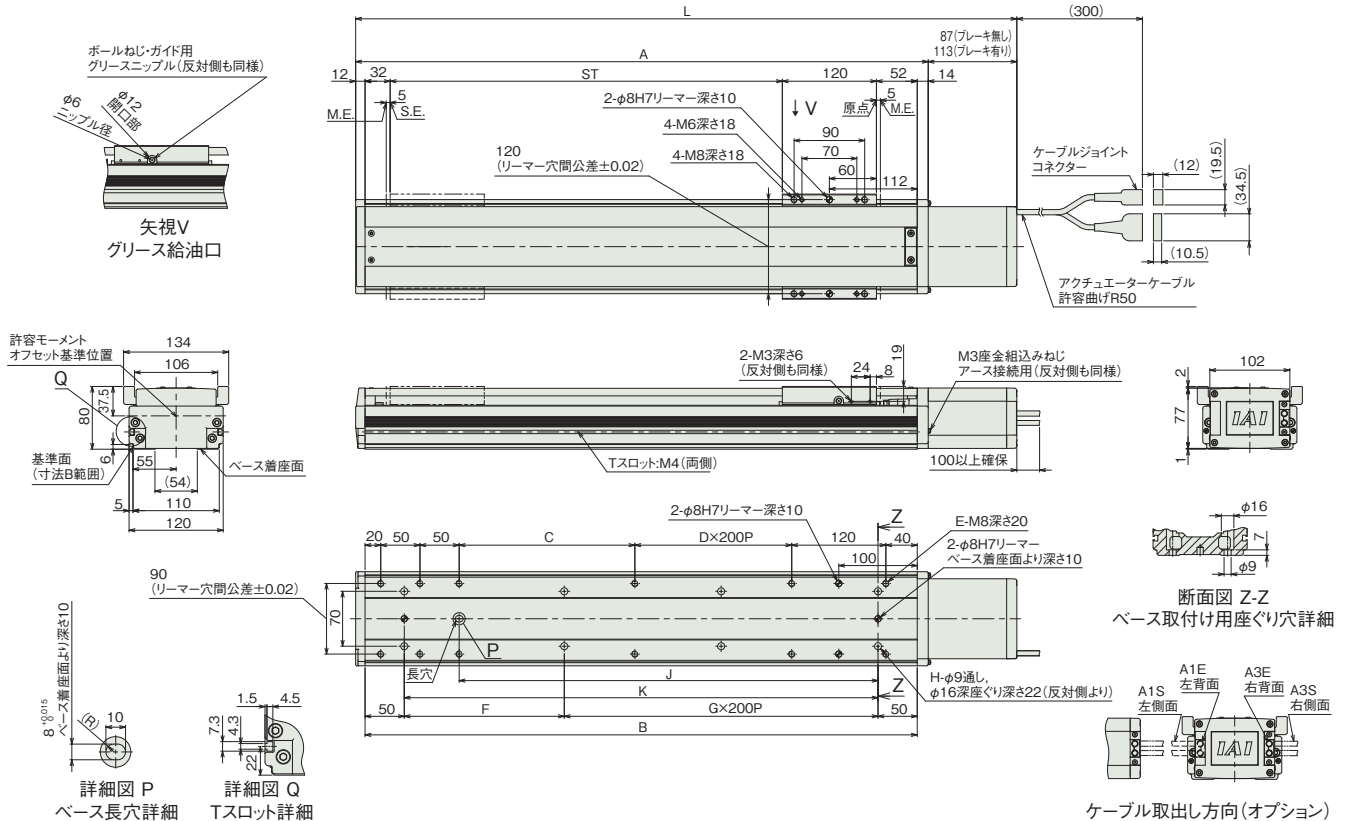
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) ケーブルジョイントコネクタには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルは1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 原点方向を変更するには返却調整が必要ですのでご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド

選定
注意事項
スライダ
リニアサーボ
ケーブル型式
一覧表



■ストローク別寸法

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	
L	ブレーキ無し	417	467	517	567	617	667	717	767	817	867	917	967	1017	1067	1117	1167	1217	1267	1317	1367	1417
	ブレーキ有り	443	493	543	593	643	693	743	793	843	893	943	993	1043	1093	1143	1193	1243	1293	1343	1393	1443
A	330	380	430	480	530	580	630	680	730	780	830	880	930	980	1030	1080	1130	1180	1230	1280	1330	
B	304	354	404	454	504	554	604	654	704	754	804	854	904	954	1004	1054	1104	1154	1204	1254	1304	
C	24	74	124	174	224	274	324	374	424	474	524	574	624	674	724	774	824	874	924	974	1024	
D	0	0	0	0	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	
E	10	10	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16	16	18	18	18	
F	204	254	304	354	404	454	504	554	604	654	704	754	804	854	904	954	1004	1054	1104	1154	1204	
G	0	0	1	1	1	1	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	
H	4	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	
J	134	184	234	284	334	384	434	484	534	584	634	684	734	784	834	884	934	984	1034	1084	1134	
K	204	254	304	354	404	454	504	554	604	654	704	754	804	854	904	954	1004	1054	1104	1154	1204	

■ストローク別質量

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	
質量 (kg)	ブレーキ無し	6.0	6.6	7.2	7.9	8.5	9.1	9.8	10.4	11.0	11.7	12.3	12.9	13.6	14.2	14.8	15.5	16.1	16.7	17.4	18.0	18.7
	ブレーキ有り	6.4	7.1	7.7	8.3	9.0	9.6	10.2	10.9	11.5	12.1	12.8	13.4	14.0	14.7	15.3	15.9	16.6	17.2	17.9	18.5	19.1

■適応コントローラ

本ページのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	-	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	-	●	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	-	●	-	●	●	-	●	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	●	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

**ISB/
ISPB**

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

ISB-MXM-200

ISPB-MXM-200

±10μm
標準

±3μm
高精度

バッテリー
レスアップ

本体幅
120mm

200W

■型式項目

	MXM	WA	200					
シリーズ	タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラー	ケーブル長	オプション
ISB 標準仕様 ISPB 高精度仕様	WA	バッテリーレスアップ	200 200W	30 30mm 20 20mm 10 10mm 5 5mm	100 100mm 1100 1100mm (50mm毎)	T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	N 無し S 3m M 5m X□□ 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照



■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	
	ISB	ISPB
100	-	-
150/200	-	-
250/300	-	-
350/400	-	-
450/500	-	-
550/600	-	-
650/700	-	-
750/800	-	-
850/900	-	-
950/1000	-	-
1050/1100	-	-

POINT
選定上の注意

- (1) 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) ダブルスライダ選択時の動的許容モーメント、張出し負荷長は1-253ページをご参照ください。
- (3) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。
- (4) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向600mm以下です。

■オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
ケーブル左側面取出し(注1)	A1S	3-655	-	原点リミットスイッチ勝手違い	LL	3-657	-
ケーブル左背面取出し(注1)	A1E	3-655	-	マスター軸指定	LM	3-658	-
ケーブル右側面取出し(注1)	A3S	3-655	-	マスター軸指定(センサー勝手違い)	LLM	3-658	-
ケーブル右背面取出し(注1)	A3E	3-655	-	原点逆仕様	NM	3-658	-
AQシール(標準装備)(注2)	AQ	3-655	-	ボール保持機構付きガイド(注3)	RT	3-659	-
ブレーキ	B	3-655	-	スレーブ軸指定	S	3-658	-
クリープセンサー	C	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク100~600)	ST	3-661	-
クリープセンサー勝手違い	CL	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク650~1100)	ST	3-661	-
原点リミットスイッチ	L	3-657	-	ダブルスライダ仕様	WT	3-662	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。
 (注2) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。
 (注3) ISPBは選択できません。

■ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2		T4	
		標準	LS付	標準	LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-	-	-
	M(5m)	-	-	-	-
長さ指定	X06(6m)~X10(10m)	-	-	-	-
	X11(11m)~X15(15m)	-	-	-	-
	X16(16m)~X20(20m)	-	-	-	-

(注) □ポットケーブルです。
 (注) 20mを超え30mまでのケーブルを使用される場合、アクチュエーター型式のケーブル長は「N」を指定し、ケーブルを別途手配してください。手配型式は以下となります。
 □□□はケーブル長を記入。(例) 250=25m
 【モーターケーブル】
 T2: CB-X-MA□□□□
 T4: CB-X2-MA□□□□
 【エンコーダーケーブル】
 T2/T4(標準): CB-X1-PA□□□□-AWG24
 T2/T4(LS付): CB-X1-PLA□□□□-AWG24

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) ケーブルジョイントコネクターには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルは1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 原点方向を変更するには返却調整が必要ですのでご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

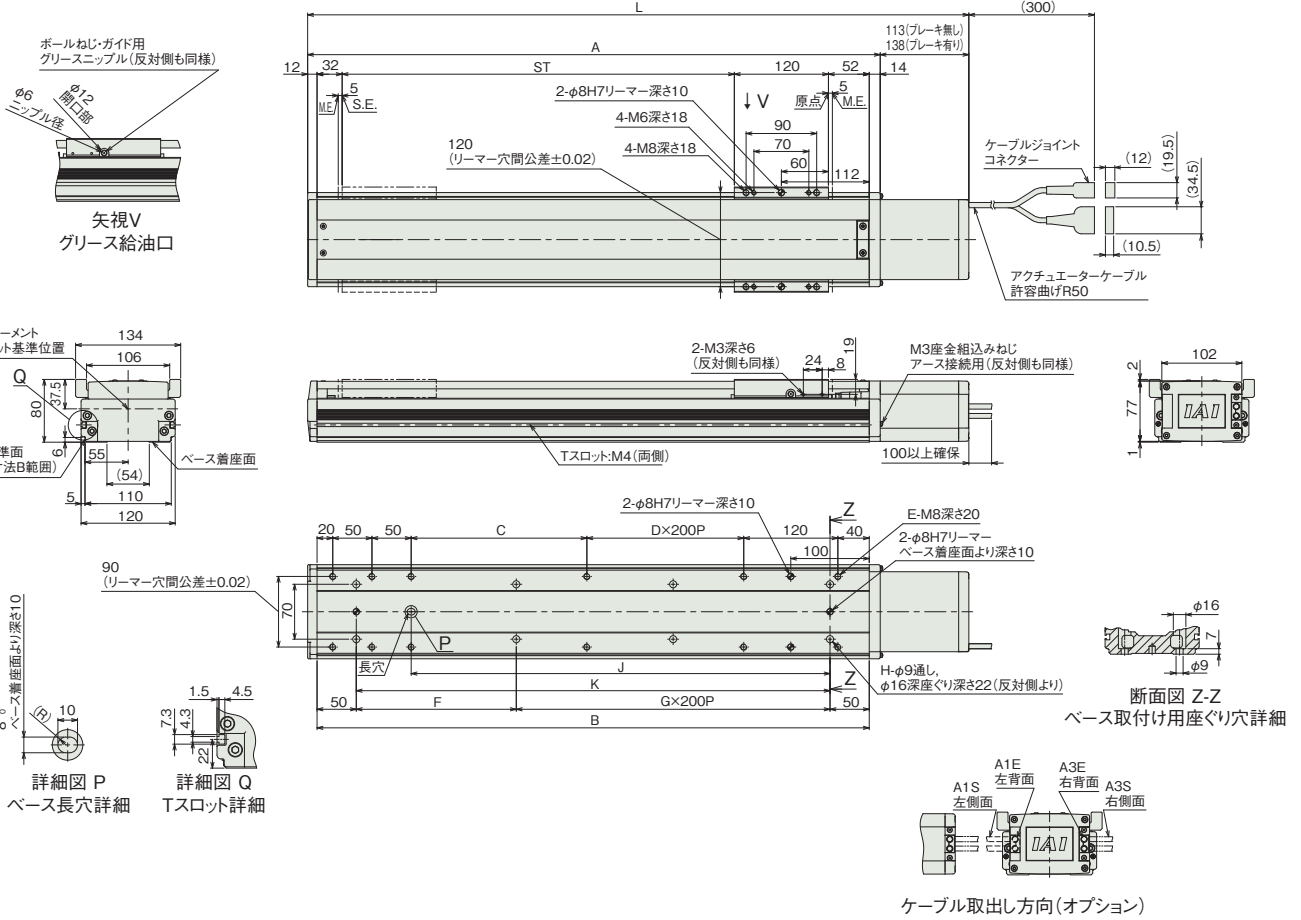
ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション



■ストローク別寸法

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100
L	443	493	543	593	643	693	743	793	843	893	943	993	1043	1093	1143	1193	1243	1293	1343	1393	1443
ブレーキ無し	468	518	568	618	668	718	768	818	868	918	968	1018	1068	1118	1168	1218	1268	1318	1368	1418	1468
ブレーキ有り	330	380	430	480	530	580	630	680	730	780	830	880	930	980	1030	1080	1130	1180	1230	1280	1330
A	304	354	404	454	504	554	604	654	704	754	804	854	904	954	1004	1054	1104	1154	1204	1254	1304
B	24	74	124	174	224	274	324	374	424	474	524	574	624	674	724	774	824	874	924	974	1024
C	0	0	0	0	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4
D	10	10	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16	16	18	18	18
E	204	254	304	354	404	454	504	554	604	654	704	754	804	854	904	954	1004	1054	1104	1154	1204
F	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5
G	4	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14
H	134	184	234	284	334	384	434	484	534	584	634	684	734	784	834	884	934	984	1034	1084	1134
J	204	254	304	354	404	454	504	554	604	654	704	754	804	854	904	954	1004	1054	1104	1154	1204
K	204	254	304	354	404	454	504	554	604	654	704	754	804	854	904	954	1004	1054	1104	1154	1204

■ストローク別質量

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100
質量 (kg)	6.4	7.1	7.7	8.3	9.0	9.6	10.2	10.9	11.5	12.1	12.8	13.4	14.0	14.7	15.3	15.9	16.6	17.2	17.9	18.5	19.1
ブレーキ無し	7.0	7.6	8.3	8.9	9.5	10.2	10.8	11.4	12.1	12.7	13.3	14.0	14.6	15.2	15.9	16.5	17.2	17.8	18.4	19.1	19.7
ブレーキ有り																					

■適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47		
RSEL		8	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	36000	-	8-49		
SCON-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215		
SSEL-CS		2	-	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	20000	-	8-245		
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	20000	-	8-273		
XSEL-RA/SA		8	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273		

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

**ISB/
ISPB**

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

ISB-MXM-400

±10μm
精度

バッテリーレスアプン

本体幅
120mm

400W

選定

注意事項

スライダ

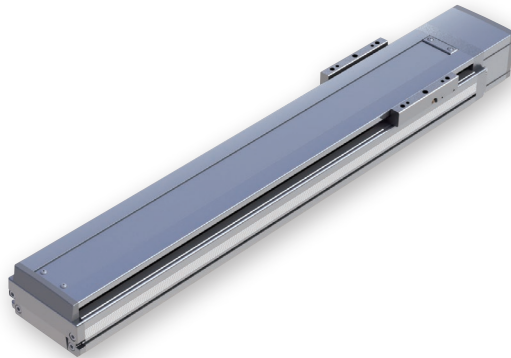
リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

■型式項目

ISB - MXM - WA - 400 - 48

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 WA バッテリーレスアプン	モーター種類 400 400W	リード 48 48mm	ストローク 100 100mm 1300 1300mm (50mm毎)	適応コントローラー T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し S 3m M 5m X□□ 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	------------------------------	--------------------	----------------	--	---	---	---------------------------



CE RoHS 10

水平 垂直 横立 天吊り

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格
100	-
150/200	-
250/300	-
350/400	-
450/500	-
550/600	-
650/700	-
750/800	-
850/900	-
950/1000	-
1050/1100	-
1150/1200	-
1250/1300	-

POINT
選定上の注意

- (1) [メインスペック] の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- (3) ダブルスライダ選択時の動的許容モーメント、張出し負荷長は 1-253 ページをご参照ください。
- (4) 張出し負荷長の目安は、 $Ma \cdot Mb \cdot Mc$ 方向 600mm 以下です。

■オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
ケーブル左側面取出し(注1)	A1S	3-655	-	原点リミットスイッチ勝手違い	LL	3-657	-
ケーブル左背面取出し(注1)	A1E	3-655	-	マスター軸指定	LM	3-658	-
ケーブル右側面取出し(注1)	A3S	3-655	-	マスター軸指定(センサー勝手違い)	LLM	3-658	-
ケーブル右背面取出し(注1)	A3E	3-655	-	原点逆仕様	NM	3-658	-
AQシール(標準装備)(注2)	AQ	3-655	-	ボール保持機構付きガイド	RT	3-659	-
ブレーキ	B	3-655	-	スレーブ軸指定	S	3-658	-
クリアセンサー	C	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク100~600)	ST	3-661	-
クリアセンサー勝手違い	CL	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク650~1300)	ST	3-661	-
原点リミットスイッチ	L	3-657	-	ダブルスライダ仕様	W	3-662	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。
(注2) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。

■ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2		T4	
		標準	LS付	標準	LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-	-	-
	M(5m)	-	-	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-	-	-

(注) ロボットケーブルです。
(注) 20mを超え30mまでのケーブルを使用される場合、アクチュエーター型式のケーブル長は「N」を指定し、ケーブルを別途手配してください。手配型式は以下となります。
□□はケーブル長を記入。(例) 250=25m
【モーターケーブル】
T2: CB-X-MA□□□□
T4: CB-X2-MA□□□□
【エンコーダーケーブル】
T2/T4(標準): CB-X1-PA□□□□-AWG24
T2/T4(LS付): CB-X1-PLA□□□□-AWG24

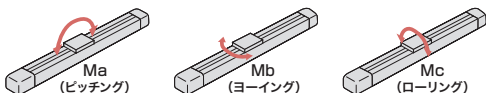
■メインスペック

項目	内容
リード	ボールねじリード(mm) 48
水平	可搬質量 最大可搬質量(kg) 20
	最高速度(mm/s) 2500
	定格加減速度(G) 0.4
垂直	可搬質量 最大可搬質量(kg) 6
	最高速度(mm/s) 2500
	定格加減速度(G) 0.4
推力	定格推力(N) 141.3
ブレーキ	ブレーキ仕様 無励磁作動電磁ブレーキ
ストローク	ブレーキ保持力(kgf) 6
	最小ストローク(mm) 100
	最大ストローク(mm) 1300
	ストロークピッチ(mm) 50

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ16mm 転造 C10
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロストモーション	0.05mm以下
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 341N・m
	Mb: 487N・m
	Mc: 796N・m
動的許容モーメント(注3)	Ma: 81.0N・m
	Mb: 116N・m
	Mc: 189N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	-
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダ種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダパルス数	131072 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注3) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。

姿勢	水平																		垂直																	
	リード	最高速度	加速度(G)																																	
48	2500	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	1.3	1.4	1.5	1.6	1.7	1.8	1.9	2.0	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	1.3	1.4	1.5	1.6	
		20.0	20.0	20.0	19.1	18.2	17.3	16.4	15.5	14.6	13.8	13.0	12.6	12.2	11.8	11.4	11.0	10.8	10.4	10.0	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6

■ストロークと最高速度

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300					
リード	48	1025	1325	1575	1825	2025	2200	2350	2400					2500					2270	2030	1825	1645	1495	1365	1250	1150	1060	980	910	845

(単位はmm/s)

■オフボードチューニング時の可搬質量及び加減速度

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード	最高速度	加減速度別可搬質量(kg)																											最高速度(mm/s)				
		0.1G	0.2G	0.3G	0.4G	0.5G	0.6G	0.7G	0.8G	0.9G	1.0G	1.1G	1.2G	1.3G	1.4G	1.5G	1.6G	1.7G	1.8G	1.9G	2.0G	2.1G	2.2G	2.3G	2.4G	2.5G	2.6G	2.7G	2.8G	2.9G	3.0G	標準	チューニング後
水平	48	20.0	20.0	20.0	20.0	19.1	18.2	17.3	16.4	15.5	14.6	13.8	13.0	12.6	12.2	11.8	11.4	11.0	10.8	10.4	10.0	9.4	8.8	8.2	7.6	7.0	6.6	6.2	5.8	5.4	5.0	2500	2500
垂直	48	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6											2500	2500

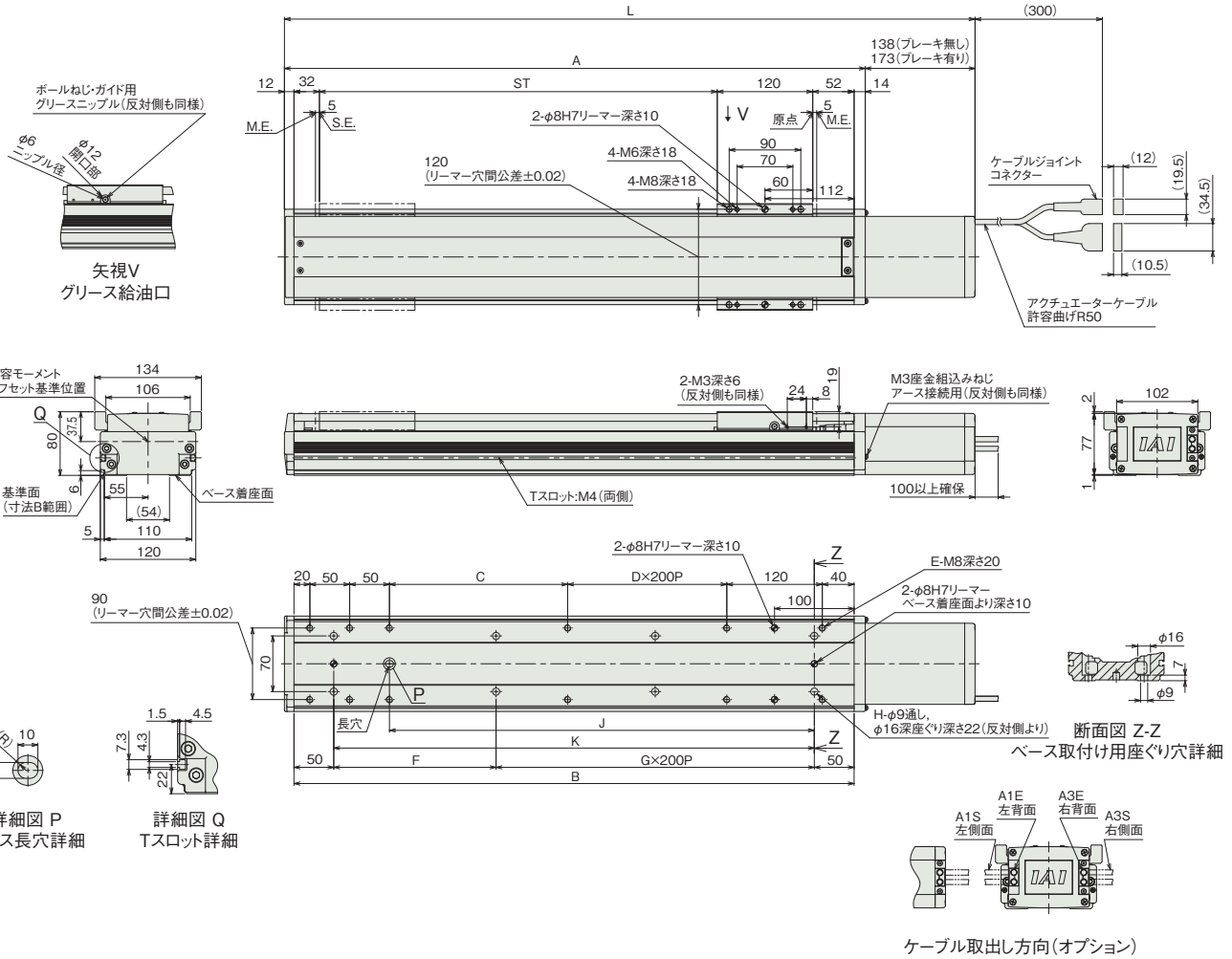
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD
3次元 CAD

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 原点方向を変更するには返却調整が必要です。ご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	
L	ブレーキ無し	468	518	568	618	668	718	768	818	868	918	968	1018	1068	1118	1168	1218	1268	1318	1368	1418	1468	1518	1568	1618	1668
	ブレーキ有り	503	553	603	653	703	753	803	853	903	953	1003	1053	1103	1153	1203	1253	1303	1353	1403	1453	1503	1553	1603	1653	1703
A	330	380	430	480	530	580	630	680	730	780	830	880	930	980	1030	1080	1130	1180	1230	1280	1330	1380	1430	1480	1530	
B	304	354	404	454	504	554	604	654	704	754	804	854	904	954	1004	1054	1104	1154	1204	1254	1304	1354	1404	1454	1504	
C	24	74	124	174	224	274	324	374	424	474	524	574	624	674	724	774	824	874	924	974	1024	1074	1124	1174	1224	
D	0	0	0	0	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	
E	10	10	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16	16	18	18	18	18	20	20	20	
F	204	254	304	354	404	454	504	554	604	654	704	754	804	854	904	954	1004	1054	1104	1154	1204	1254	1304	1354	1404	
G	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	
H	4	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16	
J	134	184	234	284	334	384	434	484	534	584	634	684	734	784	834	884	934	984	1034	1084	1134	1184	1234	1284	1334	
K	204	254	304	354	404	454	504	554	604	654	704	754	804	854	904	954	1004	1054	1104	1154	1204	1254	1304	1354	1404	

■ストローク別質量

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	
質量 (kg)	ブレーキ無し	7.0	7.6	8.3	8.9	9.5	10.2	10.8	11.4	12.1	12.7	13.3	14.0	14.6	15.2	15.9	16.5	17.2	17.8	18.4	19.1	19.7	20.3	21.0	21.6	22.2
	ブレーキ有り	7.6	8.2	8.9	9.5	10.1	10.8	11.4	12.0	12.7	13.3	13.9	14.6	15.2	15.8	16.5	17.1	17.7	18.4	19.0	19.6	20.3	20.9	21.6	22.2	22.8

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPb

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA







NS

IF

オプション

適応コントローラ

本ページのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続 可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ	
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	単相AC 100V/200V	●	-	●	●	-	●	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	-	-	-	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	●	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

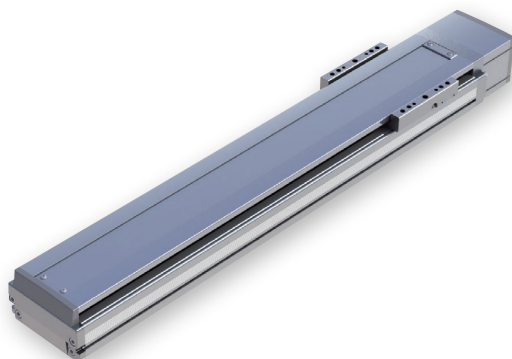
ISB-MXL-100

ISPB-MXL-100

±10μm 標準	±3μm 高精度	バッテリーレスアプン	ロングスライダー	本体幅 120mm	100W
-------------	-------------	------------	----------	--------------	------

型式項目

シリーズ		MXL	WA	100	リード	ストローク	適応コントローラー	ケーブル長	オプション
ISB 標準仕様	ISPB 高精度仕様	タイプ	エンコーダー種類 WA バッテリーレスアプン	モーター種類 100 100W	30 30mm 20 20mm 10 10mm 5 5mm	120 120mm 1070 1070mm (50mm毎)	T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	N 無し S 3m M 5m X□□ 長さ指定	下記オプション 価格表参照



ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	
	ISB	ISPB
120/170	-	-
220/270	-	-
320/370	-	-
420/470	-	-
520/570	-	-
620/670	-	-
720/770	-	-
820/870	-	-
920/970	-	-
1020/1070	-	-

POINT
選定上の注意

- [メインスペック] の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- ダブルスライダー選択時の動的許容モーメント、張出し負荷長は1-253ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向750mm以下です。

オプション価格表 (標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
ケーブル左側面取出し(注1)	A1S	3-655	-	原点リミットスイッチ勝手違い	LL	3-657	-
ケーブル左背面取出し(注1)	A1E	3-655	-	マスター軸指定	LM	3-658	-
ケーブル右側面取出し(注1)	A3S	3-655	-	マスター軸指定(センサー勝手違い)	LLM	3-658	-
ケーブル右背面取出し(注1)	A3E	3-655	-	原点逆仕様	NM	3-658	-
AQシール(標準装備)(注2)	AQ	3-655	-	スレーブ軸指定	S	3-658	-
ブレーキ	B	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク120~570)	ST	3-661	-
クリープセンサー	C	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク620~1070)	ST	3-661	-
クリープセンサー勝手違い	CL	3-655	-	ダブルスライダー仕様	W	3-662	-
原点リミットスイッチ	L	3-657	-				

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。
 (注2) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2		T4	
		標準	LS付	標準	LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-	-	-
	M(5m)	-	-	-	-
長さ指定	X06(6m)~X10(10m)	-	-	-	-
	X11(11m)~X15(15m)	-	-	-	-
	X16(16m)~X20(20m)	-	-	-	-

(注) ロボットケーブルです。
 (注) 20mを超え30mまでのケーブルを使用される場合、アクチュエーター型式のケーブル長は「N」を指定し、ケーブルを別途手配してください。手配型式は以下となります。
 □□□はケーブル長さを記入。(例) 250=25m
 【モーターケーブル】
 T2: CB-X-MA□□□
 T4: CB-X2-MA□□□
 【エンコーダーケーブル】
 T2/T4(標準): CB-X1-PA□□□-AWG24
 T2/T4(LS付): CB-X1-PLA□□□-AWG24

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) ケーブルジョイントコネクタには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルは1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 原点方向を変更するには返却調整が必要ですのでご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド

選定

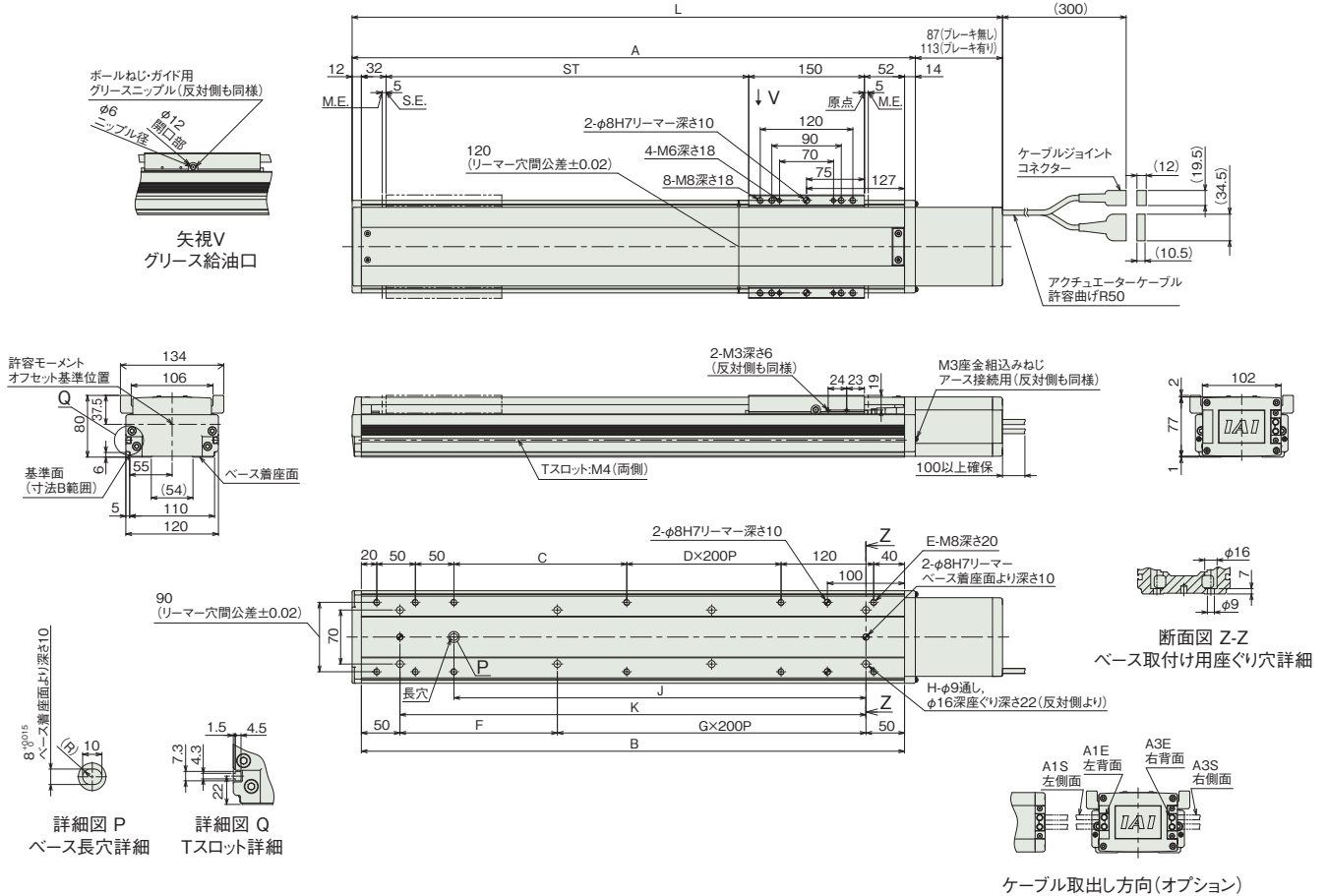
注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

一覧表



■ストローク別寸法

ストローク	120	170	220	270	320	370	420	470	520	570	620	670	720	770	820	870	920	970	1020	1070	
L	ブレーキ無し	467	517	567	617	667	717	767	817	867	917	967	1017	1067	1117	1167	1217	1267	1317	1367	1417
	ブレーキ有り	493	543	593	643	693	743	793	843	893	943	993	1043	1093	1143	1193	1243	1293	1343	1393	1443
A	380	430	480	530	580	630	680	730	780	830	880	930	980	1030	1080	1130	1180	1230	1280	1330	
B	354	404	454	504	554	604	654	704	754	804	854	904	954	1004	1054	1104	1154	1204	1254	1304	
C	74	124	174	224	274	324	374	424	474	524	574	624	674	724	774	824	874	924	974	1024	
D	0	0	0	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	
E	10	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16	16	18	18	18	
F	254	104	154	204	254	304	354	404	454	504	554	604	654	704	754	804	854	904	954	1004	
G	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	
H	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	
J	184	234	284	334	384	434	484	534	584	634	684	734	784	834	884	934	984	1034	1084	1134	
K	254	304	354	404	454	504	554	604	654	704	754	804	854	904	954	1004	1054	1104	1154	1204	

■ストローク別質量

ストローク	120	170	220	270	320	370	420	470	520	570	620	670	720	770	820	870	920	970	1020	1070	
質量 (kg)	ブレーキ無し	6.9	7.5	8.2	8.8	9.4	10.1	10.7	11.3	12.0	12.6	13.2	13.9	14.5	15.1	15.8	16.4	17.0	17.7	18.3	19.0
	ブレーキ有り	7.4	8.0	8.6	9.3	9.9	10.5	11.2	11.8	12.4	13.1	13.7	14.3	15.0	15.6	16.2	16.9	17.5	18.2	18.8	19.4

■適応コントローラ

本ページのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47		
RSEL		8	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	36000	-	8-49		
SCON-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215		
SSEL-CS		2	-	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	20000	-	8-245		
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	20000	-	8-273		
XSEL-RA/SA		8	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273		

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

**ISB/
ISPB**

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

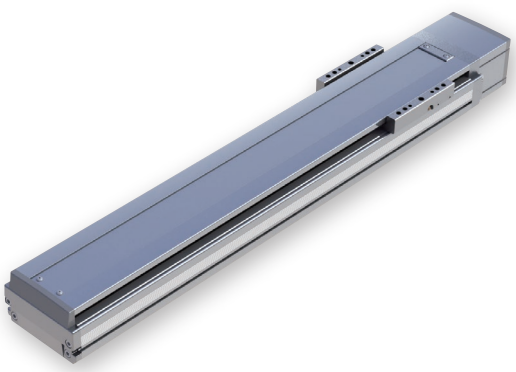
ケーブル型式一覧表

ISB-MXL-200 ISPB-MXL-200

±10μm 標準
±3μm 高精度
バッテリーレスアプン
ロングスライダー
本体幅 120mm
200W

■型式項目

シリーズ	MXL	タイプ	WA	エンコーダー種類	バッテリーレスアプン	モーター種類	200 200W	リード	30 30mm 20 20mm 10 10mm 5 5mm	ストローク	120 120mm 1070 1070mm (50mm毎)	適応コントローラー	T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	ケーブル長	N 無し S 3m M 5m X□□ 長さ指定	オプション	下記オプション 価格表参照
------	-----	-----	----	----------	------------	--------	------------	-----	--	-------	---	-----------	--	-------	----------------------------------	-------	------------------



CE
RoHS 10

水平
垂直
横立て
天吊り

ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	
	ISB	ISPB
120/170	-	-
220/270	-	-
320/370	-	-
420/470	-	-
520/570	-	-
620/670	-	-
720/770	-	-
820/870	-	-
920/970	-	-
1020/1070	-	-

POINT
選定上の注意

- 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- ダブルスライダー選択時の動的許容モーメント、張出し負荷長は1-253ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向750mm以下です。

オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
ケーブル左側面取出し(注1)	A1S	3-655	-	原点リミットスイッチ勝手違い	LL	3-657	-
ケーブル左背面取出し(注1)	A1E	3-655	-	マスター軸指定	LM	3-658	-
ケーブル右側面取出し(注1)	A3S	3-655	-	マスター軸指定(センサー勝手違い)	LLM	3-658	-
ケーブル右背面取出し(注1)	A3E	3-655	-	原点逆仕様	NM	3-658	-
AQシールド(標準装備)(注2)	AQ	3-655	-	スレーブ軸指定	S	3-658	-
ブレーキ	B	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク120~570)	ST	3-661	-
クリープセンサー	C	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク620~1070)	ST	3-661	-
クリープセンサー勝手違い	CL	3-655	-	ダブルスライダー仕様	W	3-662	-
原点リミットスイッチ	L	3-657	-				

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。
(注2) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2		T4	
		標準	LS付	標準	LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-	-	-
	M(5m)	-	-	-	-
長さ指定	X06(6m)~X10(10m)	-	-	-	-
	X11(11m)~X15(15m)	-	-	-	-
	X16(16m)~X20(20m)	-	-	-	-

(注) ロボットケーブルです。
(注) 20mを超え30mまでのケーブルを使用される場合、アクチュエーター型式のケーブル長は「N」を指定し、ケーブルを別途手配してください。手配型式は以下となります。
□□□はケーブル長さを記入。(例) 250=25m
【モーターケーブル】
T2: CB-X-MA□□□
T4: CB-X2-MA□□□
【エンコーダーケーブル】
T2/T4(標準): CB-X1-PA□□□-AWG24
T2/T4(LS付): CB-X1-PLA□□□-AWG24

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) ケーブルジョイントコネクタには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルは1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 原点方向を変更するには返却調整が必要ですのでご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド

選定

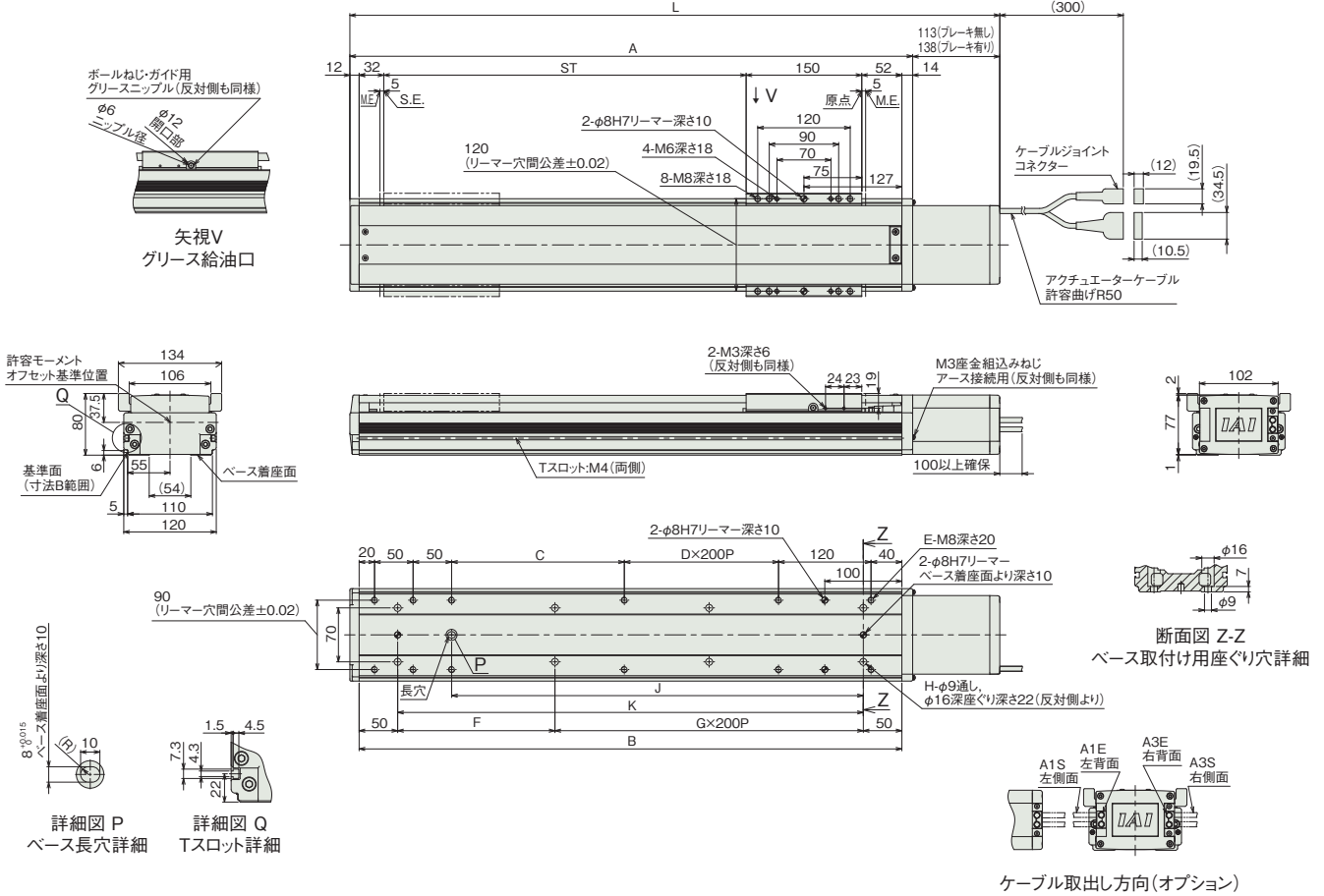
注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

一覧表



■ストローク別寸法

ストローク	120	170	220	270	320	370	420	470	520	570	620	670	720	770	820	870	920	970	1020	1070	
L	ブレーキ無し	493	543	593	643	693	743	793	843	893	943	993	1043	1093	1143	1193	1243	1293	1343	1393	1443
	ブレーキ有り	518	568	618	668	718	768	818	868	918	968	1018	1068	1118	1168	1218	1268	1318	1368	1418	1468
A	380	430	480	530	580	630	680	730	780	830	880	930	980	1030	1080	1130	1180	1230	1280	1330	
B	354	404	454	504	554	604	654	704	754	804	854	904	954	1004	1054	1104	1154	1204	1254	1304	
C	74	124	174	224	274	324	374	424	474	524	574	624	674	724	774	824	874	924	974	1024	
D	0	0	0	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	
E	10	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16	16	18	18	18	
F	254	104	154	204	254	304	354	404	454	504	554	604	654	704	754	804	854	904	954	1004	
G	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	
H	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	
J	184	234	284	334	384	434	484	534	584	634	684	734	784	834	884	934	984	1034	1084	1134	
K	254	304	354	404	454	504	554	604	654	704	754	804	854	904	954	1004	1054	1104	1154	1204	

■ストローク別質量

ストローク	120	170	220	270	320	370	420	470	520	570	620	670	720	770	820	870	920	970	1020	1070	
質量 (kg)	ブレーキ無し	7.4	8.0	8.6	9.3	9.9	10.5	11.2	11.8	12.4	13.1	13.7	14.3	15.0	15.6	16.2	16.9	17.5	18.2	18.8	19.4
	ブレーキ有り	7.9	8.6	9.2	9.8	10.5	11.1	11.7	12.4	13.0	13.6	14.3	14.9	15.5	16.2	16.8	17.5	18.1	18.7	19.4	20.0

■適応コントローラ

本ページのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	ポジション	パルス列	プログラム	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
							ネットワーク ※選択															
							DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM				
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	-	-	●	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	●	-	-	-	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	-	●	-	●	●	●	●	-	-	-	-	●	-	-	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	-	●	-	-	-	-	-	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	-	-	●	●	●	●	●	-	-	-	-	●	●	-	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

**ISB/
ISPB**

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

ISB-MXL-400

±10μm 標準	バッテリーレスアプソ	ロングスライダ	本体幅 120mm	400W
-------------	------------	---------	--------------	------

■型式項目

ISB - MXL - WA - 400 - 48

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類 WA バッテリーレスアプソ	モーター種類 400 400W	リード 48 48mm	ストローク 120 1270 120mm 1270mm (50mm毎)	適応コントローラ T2 T4 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA RCON RSEL	ケーブル長 N S M X□□ 無し 3m 5m 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	-----------------------------	--------------------	----------------	--	--	---	---------------------------



水平	垂直	横立	天吊り
----	----	----	-----

CE RoHS 10

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク(mm)	標準価格
120/170	-
220/270	-
320/370	-
420/470	-
520/570	-
620/670	-
720/770	-
820/870	-
920/970	-
1020/1070	-
1120/1170	-
1220/1270	-

POINT
選定上の注意

- (1) 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- (3) ダブルスライダ選択時の動的許容モーメント、張出し負荷長は 1-253 ページをご参照ください。
- (4) 張出し負荷長の目安は、 $Ma \cdot Mb \cdot Mc$ 方向 750mm 以下です。

■オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
ケーブル左側面取出し(注1)	A1S	3-655	-	原点リミットスイッチ勝手違い	LL	3-657	-
ケーブル左背面取出し(注1)	A1E	3-655	-	マスター軸指定	LM	3-658	-
ケーブル右側面取出し(注1)	A3S	3-655	-	マスター軸指定(センサー勝手違い)	LLM	3-658	-
ケーブル右背面取出し(注1)	A3E	3-655	-	原点逆仕様	NM	3-658	-
AQシール(標準装備)(注2)	AQ	3-655	-	スレーブ軸指定	S	3-658	-
ブレーキ	B	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク120~570)	ST	3-661	-
クリープセンサー	C	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク620~1270)	ST	3-661	-
クリープセンサー勝手違い	CL	3-655	-	ダブルスライダ仕様	W	3-662	-
原点リミットスイッチ	L	3-657	-				

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。
 (注2) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。

■ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2		T4	
		標準	LS付	標準	LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-	-	-
	M(5m)	-	-	-	-
長さ指定	X06(6m)~X10(10m)	-	-	-	-
	X11(11m)~X15(15m)	-	-	-	-
	X16(16m)~X20(20m)	-	-	-	-

(注) ロボットケーブルです。
 (注) 20mを超え30mまでのケーブルを使用される場合、アクチュエーター型式のケーブル長は「N」を指定し、ケーブルを別途手配してください。手配型式は以下となります。
 □□□はケーブル長を記入。(例) 250=25m
 【モーターケーブル】
 T2: CB-X-MA□□□□
 T4: CB-X2-MA□□□□
 【エンコーダケーブル】
 T2/T4(標準): CB-X1-PA□□□□-AWG24
 T2/T4(LS付): CB-X1-PLA□□□□-AWG24

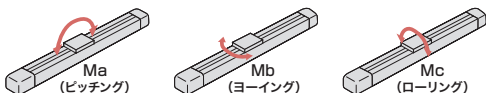
■メインスペック

項目	内容
リード	ボールねじリード(mm) 48
水平	可搬質量 最大可搬質量(kg) 20
	最高速度(mm/s) 2500
	定格加減速度(G) 0.4
垂直	可搬質量 最大可搬質量(kg) 6
	最高速度(mm/s) 2500
	定格加減速度(G) 0.4
推力	定格推力(N) 141.3
ブレーキ	ブレーキ仕様 無励磁作動電磁ブレーキ
ストローク	ブレーキ保持力(kgf) 6
	最小ストローク(mm) 120
	最大ストローク(mm) 1270
	ストロークピッチ(mm) 50

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ16mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロストモーション	0.05mm以下
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 560N・m
	Mb: 800N・m
	Mc: 1030N・m
動的許容モーメント(注3)	Ma: 123N・m
	Mb: 176N・m
	Mc: 227N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	-
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	131072 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注3) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。

姿勢	最高速度(mm/s)	水平															垂直																		
		加速度(G)																																	
リード	48	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	1.3	1.4	1.5	1.6	1.7	1.8	1.9	2.0	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	1.3	1.4	1.5	1.6
最高速度	2500	20.0	20.0	20.0	19.1	18.2	17.3	16.4	15.5	14.6	13.8	13.0	12.6	12.2	11.8	11.4	11.0	10.8	10.4	10.0	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6

■ストロークと最高速度

ストローク	120	170	220	270	320	370	420	470	520	570	620	670	720	770	820	870	920	970	1020	1070	1120	1170	1220	1270	
リード	48	1325	1575	1825	2025	2200	2350	2400	2500					2270	2030	1825	1645	1495	1365	1250	1150	1060	980	910	845

(単位はmm/s)

■オフボードチューニング時の可搬質量及び加減速度

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード	最高速度(mm/s)	加減速度別可搬質量(kg)																											最高速度(mm/s)				
		0.1G	0.2G	0.3G	0.4G	0.5G	0.6G	0.7G	0.8G	0.9G	1.0G	1.1G	1.2G	1.3G	1.4G	1.5G	1.6G	1.7G	1.8G	1.9G	2.0G	2.1G	2.2G	2.3G	2.4G	2.5G	2.6G	2.7G	2.8G	2.9G	3.0G	標準	チューニング後
水平	48	20.0	20.0	20.0	20.0	19.1	18.2	17.3	16.4	15.5	14.6	13.8	13.0	12.6	12.2	11.8	11.4	11.0	10.8	10.4	10.0	9.4	8.8	8.2	7.6	7.0	6.6	6.2	5.8	5.4	5.0	2500	2500
垂直	48	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6															2500	2500

選定
注意事項
スライダ
リニアサーボ
ケーブル型式

RCP6/
RCP6S
RCP3/4
RCP5
RCA
RCS4
RCS2
RCS3
ISB/
ISPB
SSPA
ISA/
ISPA
ISDB/
ISDPB
NSA
NS
IF
オプション

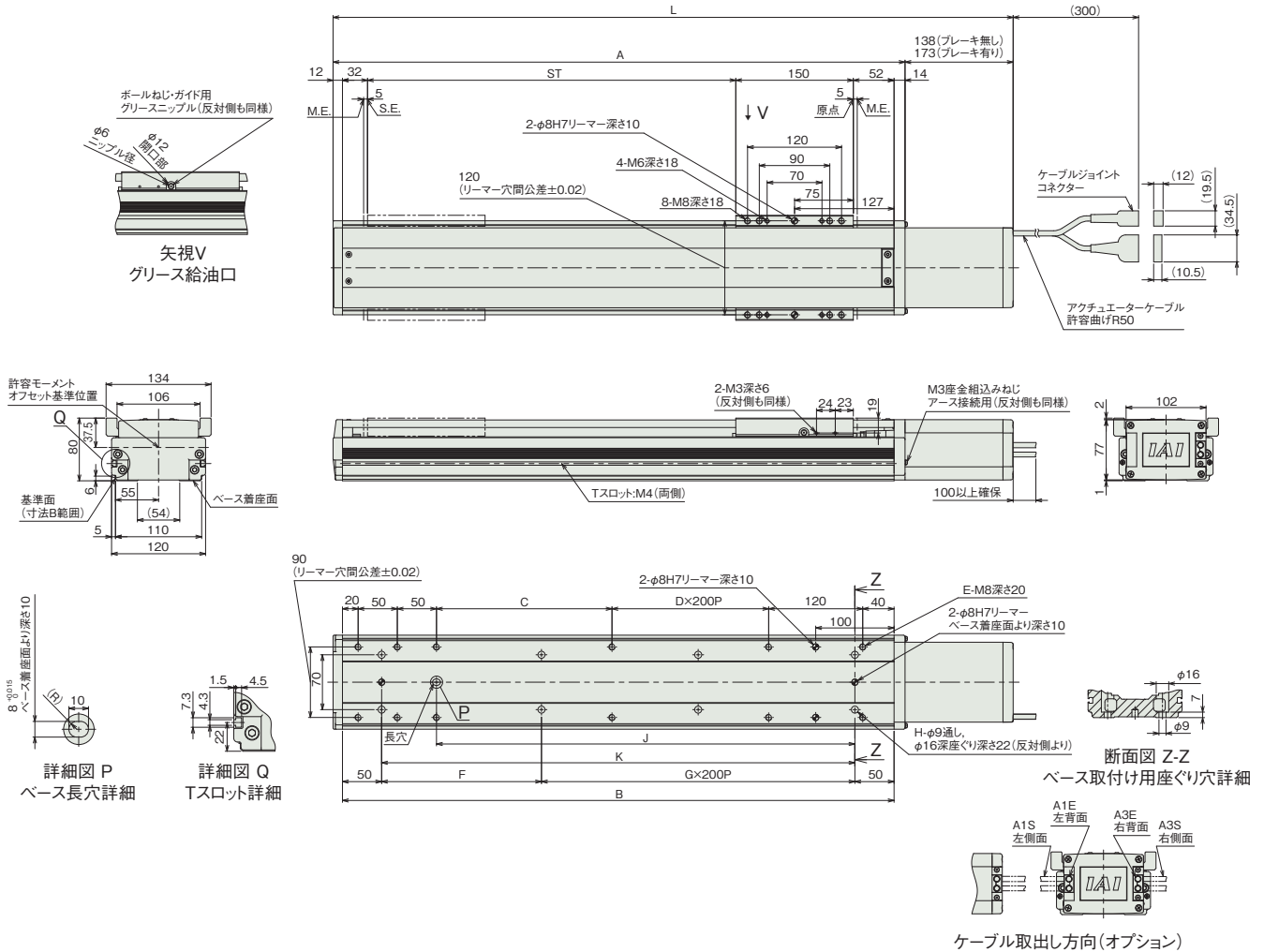
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 原点方向を変更するには返却調整が必要です。ご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	120	170	220	270	320	370	420	470	520	570	620	670	720	770	820	870	920	970	1020	1070	1120	1170	1220	1270	
RCS2																									
L	ブレーキ無し	518	568	618	668	718	768	818	868	918	968	1018	1068	1118	1168	1218	1268	1318	1368	1418	1468	1518	1568	1618	1668
	ブレーキ有り	553	603	653	703	753	803	853	903	953	1003	1053	1103	1153	1203	1253	1303	1353	1403	1453	1503	1553	1603	1653	1703
RCS3	A	380	430	480	530	580	630	680	730	780	830	880	930	980	1030	1080	1130	1180	1230	1280	1330	1380	1430	1480	1530
	B	354	404	454	504	554	604	654	704	754	804	854	904	954	1004	1054	1104	1154	1204	1254	1304	1354	1404	1454	1504
ISB/ISPB	C	74	124	174	224	274	324	374	424	474	524	574	624	674	724	774	824	874	924	974	1024	1074	1124	1174	1224
	D	0	0	0	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5
SSPA	E	10	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16	16	18	18	18	18	20	20	20
	F	254	104	154	204	254	104	154	204	254	104	154	204	254	104	154	204	254	104	154	204	254	104	154	204
ISA/ISPA	G	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6
	H	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16
ISDB/ISPDB	J	184	234	284	334	384	434	484	534	584	634	684	734	784	834	884	934	984	1034	1084	1134	1184	1234	1284	1334
	K	254	304	354	404	454	504	554	604	654	704	754	804	854	904	954	1004	1054	1104	1154	1204	1254	1304	1354	1404

■ストローク別質量

ストローク	120	170	220	270	320	370	420	470	520	570	620	670	720	770	820	870	920	970	1020	1070	1120	1170	1220	1270	
NSA	質量	7.9	8.6	9.2	9.8	10.5	11.1	11.7	12.4	13.0	13.6	14.3	14.9	15.5	16.2	16.8	17.5	18.1	18.7	19.4	20.0	20.6	21.3	21.9	22.5
	ブレーキ有り	8.5	9.2	9.8	10.4	11.1	11.7	12.3	13.0	13.6	14.2	14.9	15.5	16.1	16.8	17.4	18.0	18.7	19.3	19.9	20.6	21.2	21.9	22.5	23.1

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA






NS

IF

オプション

適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続 可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ	
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	単相AC 100V/200V	●	-	●	●	-	●	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	-	-	-	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	●	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

ISB-MXXM-200

ISPB-MXXM-200

±10μm 標準	±3μm 高精度	バッテリーレスアップ	中間サポート	本体幅 120mm	200W
-------------	-------------	------------	--------	--------------	------

型式項目

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラー	ケーブル長	オプション
ISB 標準仕様 ISPB 高精度仕様	MXMX	WA バッテリーレスアップ	200 200W	30 30mm 20 20mm	800 800mm 2000 2000mm (50mm毎)	T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCOL RSEL	N 無し S 3m M 5m X□□ 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照



CE RoHS 10

水平 天吊り 垂直 横立

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式一覧表

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	
	ISB	ISPB
800	-	-
850/900	-	-
950/1000	-	-
1050/1100	-	-
1150/1200	-	-
1250/1300	-	-
1350/1400	-	-
1450/1500	-	-
1550/1600	-	-
1650/1700	-	-
1750/1800	-	-
1850/1900	-	-
1950/2000	-	-

POINT
選定上の注意

- [メインスペック] の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 600mm 以下です。

オプション価格表 (標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
ケーブル左側面取出し(注1)	A1S	3-655	-	原点リミットスイッチ勝手違い	LL	3-657	-
ケーブル左背面取出し(注1)	A1E	3-655	-	マスター軸指定	LM	3-658	-
ケーブル右側面取出し(注1)	A3S	3-655	-	マスター軸指定(センサー勝手違い)	LLM	3-658	-
ケーブル右背面取出し(注1)	A3E	3-655	-	原点逆仕様	NM	3-658	-
AQシール(標準装備)(注2)	AQ	3-655	-	ボール保持機構付きガイド(注3)	RT	3-659	-
ブレーキ	B	3-655	-	スレーブ軸指定	S	3-658	-
クリップセンサー	C	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク800~1300)	ST	3-661	-
クリップセンサー勝手違い	CL	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク1350~1900)	ST	3-661	-
原点リミットスイッチ	L	3-657	-	真直度高精度仕様(ストローク1950~2000)	ST	3-661	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。
 (注2) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。
 (注3) ISPBは選択できません。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2		T4	
		標準	LS付	標準	LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-	-	-
	M(5m)	-	-	-	-
長さ指定	X06(6m)~X10(10m)	-	-	-	-
	X11(11m)~X15(15m)	-	-	-	-
	X16(16m)~X20(20m)	-	-	-	-

(注) ロボットケーブルです。
 (注) 20mを超え30mまでのケーブルを使用される場合、アクチュエーター型式のケーブル長は [N] を指定し、ケーブルを別途手配してください。手配型式は以下となります。
 □□□はケーブル長を記入。(例) 250=25m
 [モーターケーブル]
 T2: CB-X-MA□□□
 T4: CB-X2-MA□□□
 [エンコーダーケーブル]
 T2/T4(標準): CB-X1-PA□□□-AWG24
 T2/T4(LS付): CB-X1-PLA□□□-AWG24

■メインスペック

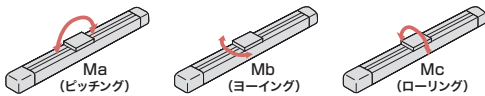
項目		内容	
リード	ボールねじリード(mm)	30	20
	可搬質量	最大可搬質量(kg)	30 45
		最高速度(mm/s)	1800 1200
	速度/加減速度	定格加減速度(G)	0.4 0.4
		最高加減速度(G)	0.4 0.4
垂直	可搬質量	—	—
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	—
		定格加減速度(G)	—
		最高加減速度(G)	—
推力	定格推力(N)	113.9	170.9
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ	
	ブレーキ保持力(kgf)	—	—
ストローク	最小ストローク(mm)	800	800
	最大ストローク(mm)	2000	2000
	ストロークピッチ(mm)	50	50

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ16mm 転造C10【C5相当】
繰返し位置決め精度	±0.01mm【±0.003mm】
ロストモーション	0.05mm以下【0.02mm以下】
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma：341N・m
	Mb：487N・m
	Mc：796N・m
動的許容モーメント(注4)	Ma：81.0N・m
	Mb：116N・m
	Mc：189N・m
使用周囲温度・湿度	0～40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	—
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	131072 pulse/rev
納期	ホームページ【納期照会】に記載

(注4) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

(注) 【 】内はISPBの数値です。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢		水平									垂直												
リード(mm)	最高速度(mm/s)	加速度(G)									加速度(G)												
		0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	1.3	1.4
30	1800	30	30	30							水平専用となります。												
20	1200	45	45	45							水平専用となります。												

■ストロークと最高速度

ストローク	800～1100	1150～1200	1250～1300	1350～1400	1450～1500	1550～1600	1650～1700	1750～1800	1850～1900	1950～2000
リード										
30	1800	1650	1500	1425	1200	1050	900	825	750	675
20	1200	1100	1000	950	800	700	600	550	500	450

(単位はmm/s)

選定
注意事項
スライダ
リニアサーボ
ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

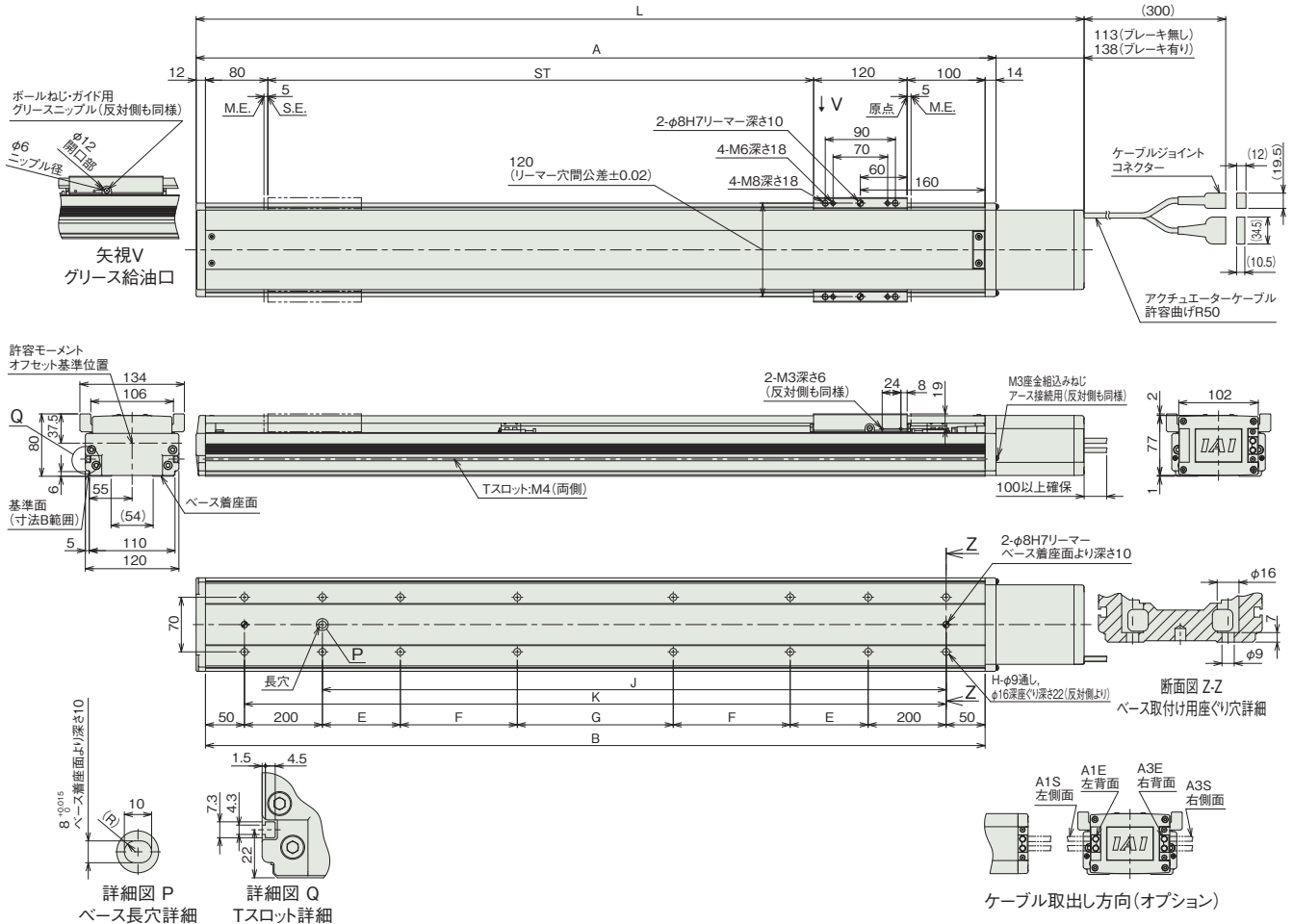
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

(注) ケーブルジョイントコネクタには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルは1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 原点方向を変更するには返却調整が必要です。ご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000
L	1239	1289	1339	1389	1439	1489	1539	1589	1639	1689	1739	1789	1839	1889	1939	1989	2039	2089	2139	2189	2239	2289	2339	2389	2439
	1264	1314	1364	1414	1464	1514	1564	1614	1664	1714	1764	1814	1864	1914	1964	2014	2064	2114	2164	2214	2264	2314	2364	2414	2464
A	1126	1176	1226	1276	1326	1376	1426	1476	1526	1576	1626	1676	1726	1776	1826	1876	1926	1976	2026	2076	2126	2176	2226	2276	2326
B	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	2300
E	200	200	200	200	200	225	250	275	300	325	350	375	400	425	450	475	500	525	550	575	200	200	200	200	200
F	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	400	425	450	475	500
G	200	250	300	350	400	400	400	400	400	400	400	400	400	400	400	400	400	400	400	400	400	400	400	400	400
H	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	16	16	16	16	16
J	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000
K	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200

■ストローク別質量

ストローク	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000
質量 (kg)	16.5	17.2	17.8	18.4	19.1	19.7	20.3	21.0	21.6	22.2	22.9	23.5	24.1	24.8	25.4	26.1	26.7	27.3	28.0	28.6	29.2	29.9	30.5	31.1	31.8
	17.1	17.7	18.4	19.0	19.6	20.3	20.9	21.5	22.2	22.8	23.4	24.1	24.7	25.4	26.0	26.6	27.3	27.9	28.5	29.2	29.8	30.4	31.1	31.7	32.3

■適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ	
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	-	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	-	●	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	-	●	-	●	●	●	-	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	-	-	●	●	●	●	-	-	-	-	●	●	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

一覧表

RCP6/ RCP6S

RCP3/4 RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/ ISPB

SSPA

ISA/ ISPA

ISDB/ ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

**ISB/
ISPB**

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

ISB-MXMX-400

±10μm 標準
 バッテリーレスアプソ
 中間サポート
 本体幅 120mm
 400W

型式項目

ISB - MXMX - WA - 400 - 48

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 WA バッテリーレスアプソ	モーター種類 400 400W	リード 48 48mm	ストローク 800 800mm 2000 2000mm (50mm毎)	適応コントローラー T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し S 3m M 5m X□□ 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	-----------------------------	----------------------	------------------	---	---	---	---------------------------



CE RoHS 10
 水平 天吊り 垂直 横立て

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格
800	-
850/900	-
950/1000	-
1050/1100	-
1150/1200	-
1250/1300	-
1350/1400	-
1450/1500	-
1550/1600	-
1650/1700	-
1750/1800	-
1850/1900	-
1950/2000	-

POINT
選定上の注意

- [メインスペック] の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 600mm 以下です。

オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
ケーブル左側面取出し(注1)	A1S	3-655	-	原点リミットスイッチ勝手違い	LL	3-657	-
ケーブル左背面取出し(注1)	A1E	3-655	-	マスター軸指定	LM	3-658	-
ケーブル右側面取出し(注1)	A3S	3-655	-	マスター軸指定(センサー勝手違い)	LLM	3-658	-
ケーブル右背面取出し(注1)	A3E	3-655	-	原点逆仕様	NM	3-658	-
AQシール(標準装備)(注2)	AQ	3-655	-	ボール保持機構付きガイド	RT	3-659	-
ブレーキ	B	3-655	-	スレーブ軸指定	S	3-658	-
クリープセンサー	C	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク800~1300)	ST	3-661	-
クリープセンサー勝手違い	CL	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク1350~1900)	ST	3-661	-
原点リミットスイッチ	L	3-657	-	真直度高精度仕様(ストローク1950~2000)	ST	3-661	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。
 (注2) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2		T4	
		標準	LS付	標準	LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-	-	-
	M(5m)	-	-	-	-
長さ指定	X06(6m)~X10(10m)	-	-	-	-
	X11(11m)~X15(15m)	-	-	-	-
	X16(16m)~X20(20m)	-	-	-	-

(注) ロボットケーブルです。
 (注) 20mを超え30mまでのケーブルを使用される場合、アクチュエーター型式のケーブル長は「N」を指定し、ケーブルを別途手配してください。手配型式は以下となります。
 □□□はケーブル長を記入。(例) 250=25m
 【モーターケーブル】
 T2: CB-X-MA□□□□
 T4: CB-X2-MA□□□□
 【エンコーダーケーブル】
 T2/T4(標準): CB-X1-PA□□□□-AWG24
 T2/T4(LS付): CB-X1-PLA□□□□-AWG24

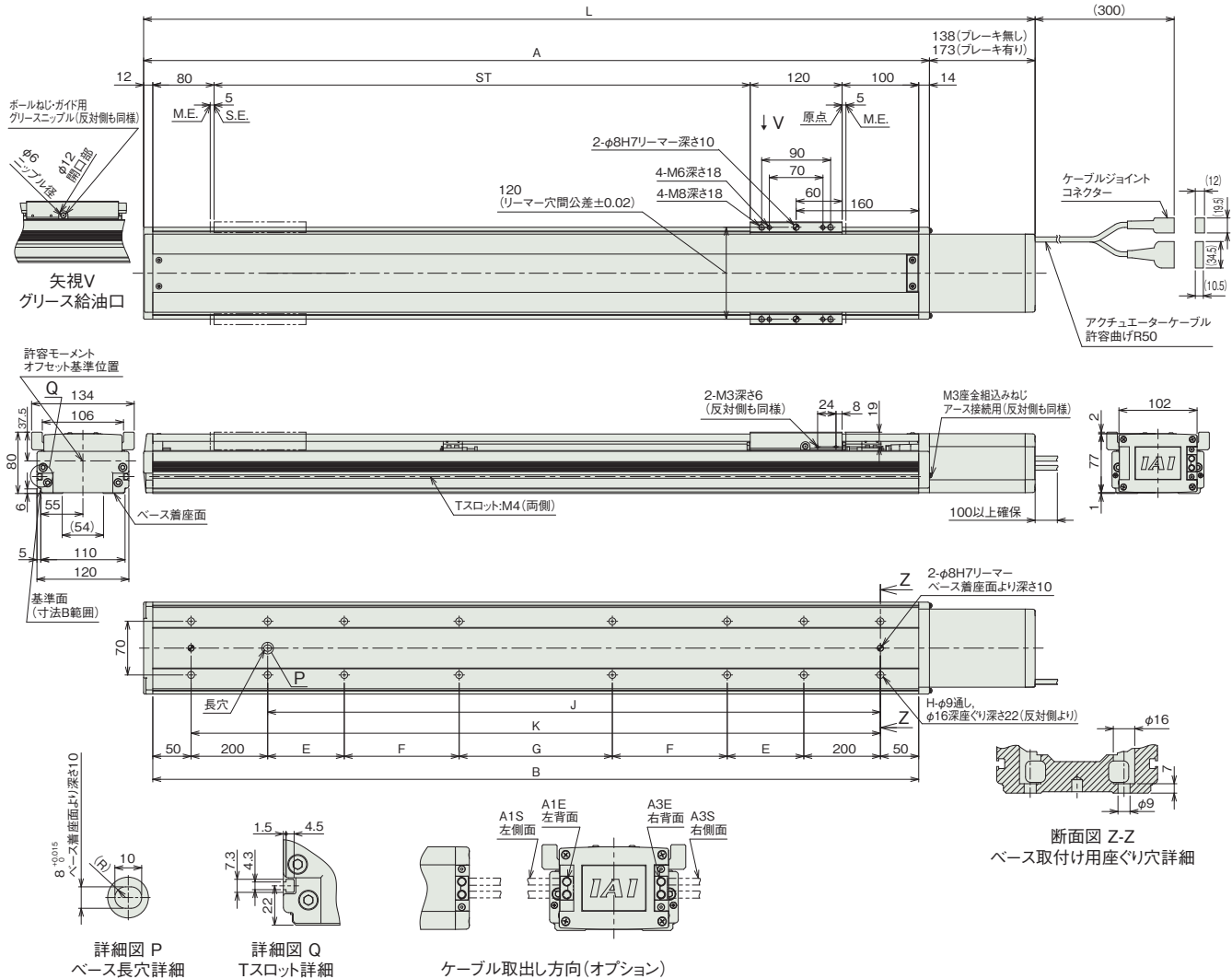
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 原点方向を変更するには返却調整が必要です。ご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	
L	ブレーキ無し	1264	1314	1364	1414	1464	1514	1564	1614	1664	1714	1764	1814	1864	1914	1964	2014	2064	2114	2164	2214	2264	2314	2364	2414	2464
	ブレーキ有り	1299	1349	1399	1449	1499	1549	1599	1649	1699	1749	1799	1849	1899	1949	1999	2049	2099	2149	2199	2249	2299	2349	2399	2449	2499
A	1126	1176	1226	1276	1326	1376	1426	1476	1526	1576	1626	1676	1726	1776	1826	1876	1926	1976	2026	2076	2126	2176	2226	2276	2326	
B	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	2300	
E	200	200	200	200	200	225	250	275	300	325	350	375	400	425	450	475	500	525	550	575	200	200	200	200	200	
F	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	400	425	450	475	500	
G	200	250	300	350	400	400	400	400	400	400	400	400	400	400	400	400	400	400	400	400	400	400	400	400	400	
H	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	
J	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	
K	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	

■ストローク別質量

ストローク	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	
質量 (kg)	ブレーキ無し	17.1	17.7	18.4	19.0	19.6	20.3	20.9	21.5	22.2	22.8	23.4	24.1	24.7	25.4	26.0	26.6	27.3	27.9	28.5	29.2	29.8	30.4	31.1	31.7	32.3
	ブレーキ有り	17.7	18.3	19.0	19.6	20.2	20.9	21.5	22.1	22.8	23.4	24.0	24.7	25.3	25.9	26.6	27.2	27.8	28.5	29.1	29.8	30.4	31.0	31.7	32.3	32.9

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA






NS

IF

オプション

適応コントローラ

本ページのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続 可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ	
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	単相AC 100V/200V	●	-	●	●	-	●	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	-	-	-	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	●	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

ISB-LXM-200

ISPB-LXM-200

±10μm
標準

±3μm
高精度

バッテリーレスアップ

本体幅
150mm

200W

■型式項目

シリーズ		LXM	タイプ	WA	エンコーダー種類	WA	バッテリーレスアップ	モーター種類	200 200W	リード	40 40mm 20 20mm 10 10mm	ストローク	100 100mm 1300 1300mm (50mm毎)	適応コントローラー	T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	ケーブル長	N 無し S 3m M 5m X□□ 長さ指定	オプション	下記オプション 価格表参照
------	--	-----	-----	----	----------	----	------------	--------	------------	-----	-------------------------------------	-------	--------------------------------------	-----------	--	-------	----------------------------------	-------	------------------



水平

垂直

横立て

天吊り

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	
	ISB	ISPB
100	-	-
150/200	-	-
250/300	-	-
350/400	-	-
450/500	-	-
550/600	-	-
650/700	-	-
750/800	-	-
850/900	-	-
950/1000	-	-
1050/1100	-	-
1150/1200	-	-
1250/1300	-	-

POINT
選定上の
注意

- (1) 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) ダブルスライダ選択時の動的許容モーメント、張出し負荷長は1-253ページをご参照ください。
- (3) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。
- (4) ボール保持機構付きガイド (RT) を使用する場合は、垂直可搬質量が-1.0kg となります。
- (5) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向750mm以下です。

■オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
ケーブル左側面取出し(注1)	A1S	3-655	-	原点リミットスイッチ勝手違い(注3)	LL	3-657	-
ケーブル左側面取出し(注1)	A1E	3-655	-	マスター軸指定(注3)	LM	3-658	-
ケーブル右側面取出し(注1)	A3S	3-655	-	マスター軸指定(センサー勝手違い)(注3)	LLM	3-658	-
ケーブル右側面取出し(注1)	A3E	3-655	-	原点逆仕様	NM	3-658	-
AQシール(標準装備)(注2)	AQ	3-655	-	ボール保持機構付きガイド(注4)	RT	3-659	-
ブレーキ	B	3-655	-	スレーブ軸指定	S	3-658	-
クリップセンサー(注3)	C	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク100~600)	ST	3-661	-
クリップセンサー勝手違い(注3)	CL	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク650~1300)	ST	3-661	-
吊り金具(注3)	EB	3-656	-	ダブルスライダ仕様	W	3-662	-
原点リミットスイッチ(注3)	L	3-657	-				

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。
 (注2) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。
 (注3) 吊り金具(EB)はクリップセンサー(C/CL)、原点リミットスイッチ(L/L)およびマスター軸指定(LM/LLM)との併用はできません。
 (注4) ISPBは選択できません。

■ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2		T4	
		標準	LS付	標準	LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-	-	-
	M(5m)	-	-	-	-
長さ指定	X06(6m)~X10(10m)	-	-	-	-
	X11(11m)~X15(15m)	-	-	-	-
	X16(16m)~X20(20m)	-	-	-	-

(注) □ポットケーブルです。
 (注) 20mを超え30mまでのケーブルを使用される場合、アクチュエーター型式のケーブル長は「N」を指定し、ケーブルを別途手配してください。手配型式は以下となります。
 □□□はケーブル長を記入。(例) 250=25m
 【モーターケーブル】
 T2: CB-X-MA□□□□
 T4: CB-X2-MA□□□□
 【エンコーダーケーブル】
 T2/T4(標準): CB-X1-PA□□□□-AWG24
 T2/T4(LS付): CB-X1-PLA□□□□-AWG24

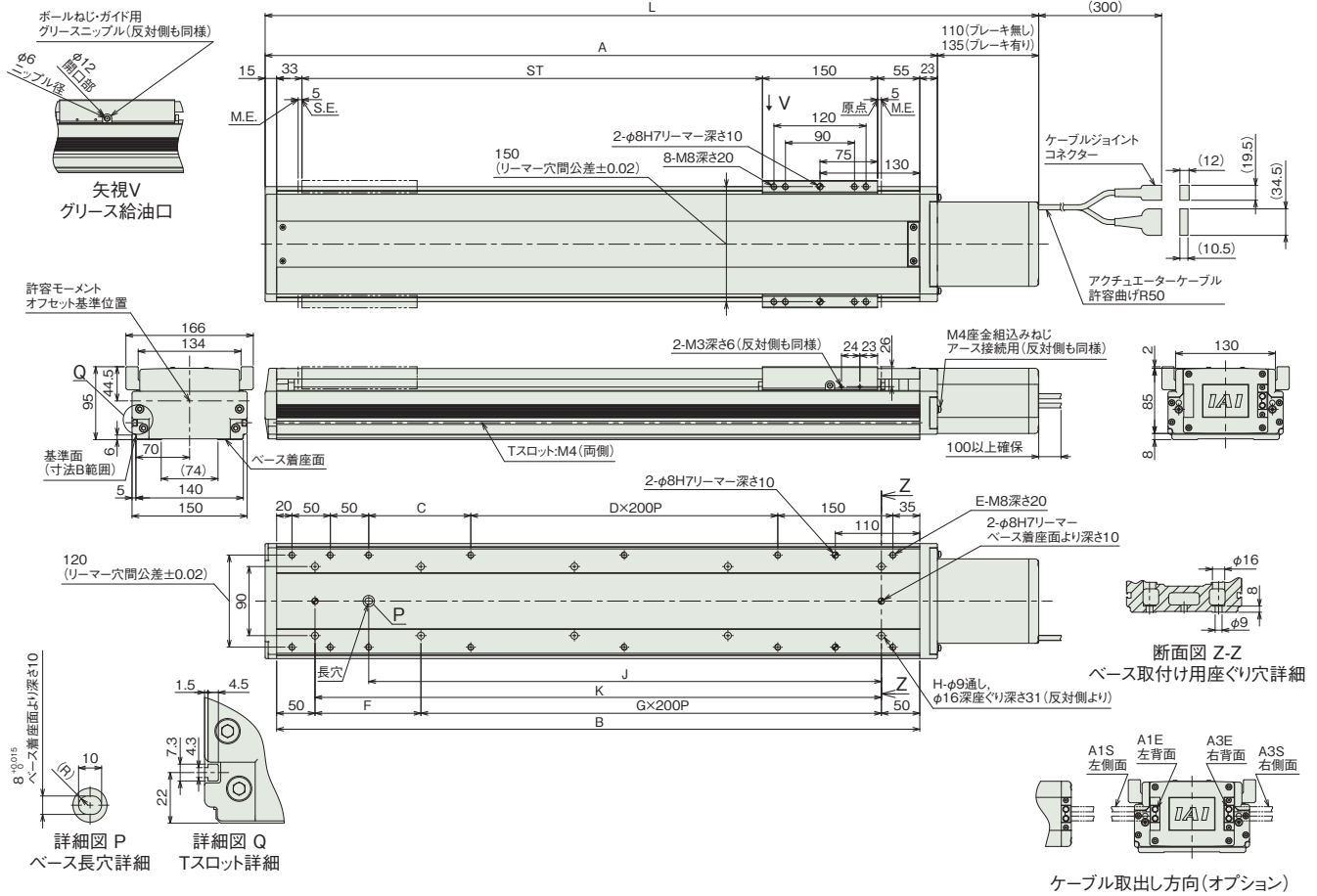
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) ケーブルジョイントコネクタには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルは1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 原点方向を変更するには返却調整が必要ですのでご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300
L	486	536	586	636	686	736	786	836	886	936	986	1036	1086	1136	1186	1236	1286	1336	1386	1436	1486	1536	1586	1636	1686
プレーキ無し	511	561	611	661	711	761	811	861	911	961	1011	1061	1111	1161	1211	1261	1311	1361	1411	1461	1511	1561	1611	1661	1711
プレーキ有り	376	426	476	526	576	626	676	726	776	826	876	926	976	1026	1076	1126	1176	1226	1276	1326	1376	1426	1476	1526	1576
A	338	388	438	488	538	588	638	688	738	788	838	888	938	988	1038	1088	1138	1188	1238	1288	1338	1388	1438	1488	1538
B	33	83	133	183	233	283	333	383	433	483	533	583	633	683	733	783	833	883	933	983	1033	1083	1133	1183	1233
C	0	0	0	0	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5
D	10	10	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16	16	18	18	18	18	20	20	20
E	238	288	338	388	438	488	538	588	638	688	738	788	838	888	938	988	1038	1088	1138	1188	1238	1288	1338	1388	1438
F	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6
G	4	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16
H	168	218	268	318	368	418	468	518	568	618	668	718	768	818	868	918	968	1018	1068	1118	1168	1218	1268	1318	1368
J	238	288	338	388	438	488	538	588	638	688	738	788	838	888	938	988	1038	1088	1138	1188	1238	1288	1338	1388	1438
K	238	288	338	388	438	488	538	588	638	688	738	788	838	888	938	988	1038	1088	1138	1188	1238	1288	1338	1388	1438

■ストローク別質量

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300
質量 (kg)	9.4	10.2	11.1	12.0	12.8	13.7	14.6	15.4	16.3	17.2	18.0	18.9	19.8	20.6	21.5	22.4	23.2	24.1	25.0	25.8	26.7	27.6	28.4	29.3	30.2
	10.0	10.8	11.7	12.6	13.4	14.3	15.2	16.0	16.9	17.8	18.6	19.5	20.4	21.2	22.1	23.0	23.8	24.7	25.6	26.4	27.3	28.2	29.0	29.9	30.8

■適応コントローラ

本ページのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47		
RSEL		8	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	-	-	36000	-	8-49		
SCON-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215		
SSEL-CS		2	-	●	-	●	-	-	-	-	-	●	-	-	-	20000	-	8-245		
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	-	-	-	●	-	-	20000	-	8-273		
XSEL-RA/SA		8	-	-	●	●	●	●	-	-	-	-	●	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273		

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

**ISB/
ISPB**

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

ISB-LXM-400

ISPB-LXM-400

±10μm
標準

±3μm
高精度

バッテリーレスアップ

本体幅
150mm

400W

■型式項目

シリーズ		LXM	タイプ	WA	エンコーダー種類	WA	バッテリーレスアップ	モーター種類	400 400W	リード	40 40mm 20 20mm 10 10mm	ストローク	100 100mm 1300 1300mm (50mm毎)	適応コントローラー	T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	ケーブル長	N 無し S 3m M 5m X□□ 長さ指定	オプション	下記オプション 価格表参照
------	--	-----	-----	----	----------	----	------------	--------	------------	-----	-------------------------------------	-------	--------------------------------------	-----------	--	-------	--	-------	------------------



水平

垂直

横立て

天吊り

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	
	ISB	ISPB
100	-	-
150/200	-	-
250/300	-	-
350/400	-	-
450/500	-	-
550/600	-	-
650/700	-	-
750/800	-	-
850/900	-	-
950/1000	-	-
1050/1100	-	-
1150/1200	-	-
1250/1300	-	-

POINT
選定上の
注意

- (1) 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) ダブルスライダ選択時の動的許容モーメント、張出し負荷長は1-253ページをご参照ください。
- (3) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。
- (4) ボール保持機構付きガイド (RT) を使用する場合は、垂直可搬質量が-1.0kgとなります。
- (5) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向750mm以下です。

■オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
ケーブル左側面取出し(注1)	A1S	3-655	-	原点リミットスイッチ勝手違い(注3)	LL	3-657	-
ケーブル左側面取出し(注1)	A1E	3-655	-	マスター軸指定(注3)	LM	3-658	-
ケーブル右側面取出し(注1)	A3S	3-655	-	マスター軸指定(センサー勝手違い)(注3)	LLM	3-658	-
ケーブル右側面取出し(注1)	A3E	3-655	-	原点逆仕様	NM	3-658	-
AQシール(標準装備)(注2)	AQ	3-655	-	ボール保持機構付きガイド(注4)	RT	3-659	-
ブレーキ	B	3-655	-	スレーブ軸指定	S	3-658	-
クリップセンサー(注3)	C	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク100~600)	ST	3-661	-
クリップセンサー勝手違い(注3)	CL	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク650~1300)	ST	3-661	-
吊り金具(注3)	EB	3-656	-	ダブルスライダ仕様	W	3-662	-
原点リミットスイッチ(注3)	L	3-657	-				

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。
 (注2) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。
 (注3) 吊り金具(EB)はクリップセンサー(C/CL)、原点リミットスイッチ(L/LL)およびマスター軸指定(LM/LLM)との併用はできません。
 (注4) ISPBは選択できません。

■ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2		T4	
		標準	LS付	標準	LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-	-	-
	M(5m)	-	-	-	-
長さ指定	X06(6m)~X10(10m)	-	-	-	-
	X11(11m)~X15(15m)	-	-	-	-
	X16(16m)~X20(20m)	-	-	-	-

(注) ロボットケーブルです。
 (注) 20mを超え30mまでのケーブルを使用される場合、アクチュエーター型式のケーブル長は「N」を指定し、ケーブルを別途手配してください。手配型式は以下となります。
 □□□はケーブル長を記入。(例) 250=25m
 【モーターケーブル】
 T2: CB-X-MA□□□□
 T4: CB-X2-MA□□□□
 【エンコーダーケーブル】
 T2/T4(標準): CB-X1-PA□□□□-AWG24
 T2/T4(LS付): CB-X1-PLA□□□□-AWG24

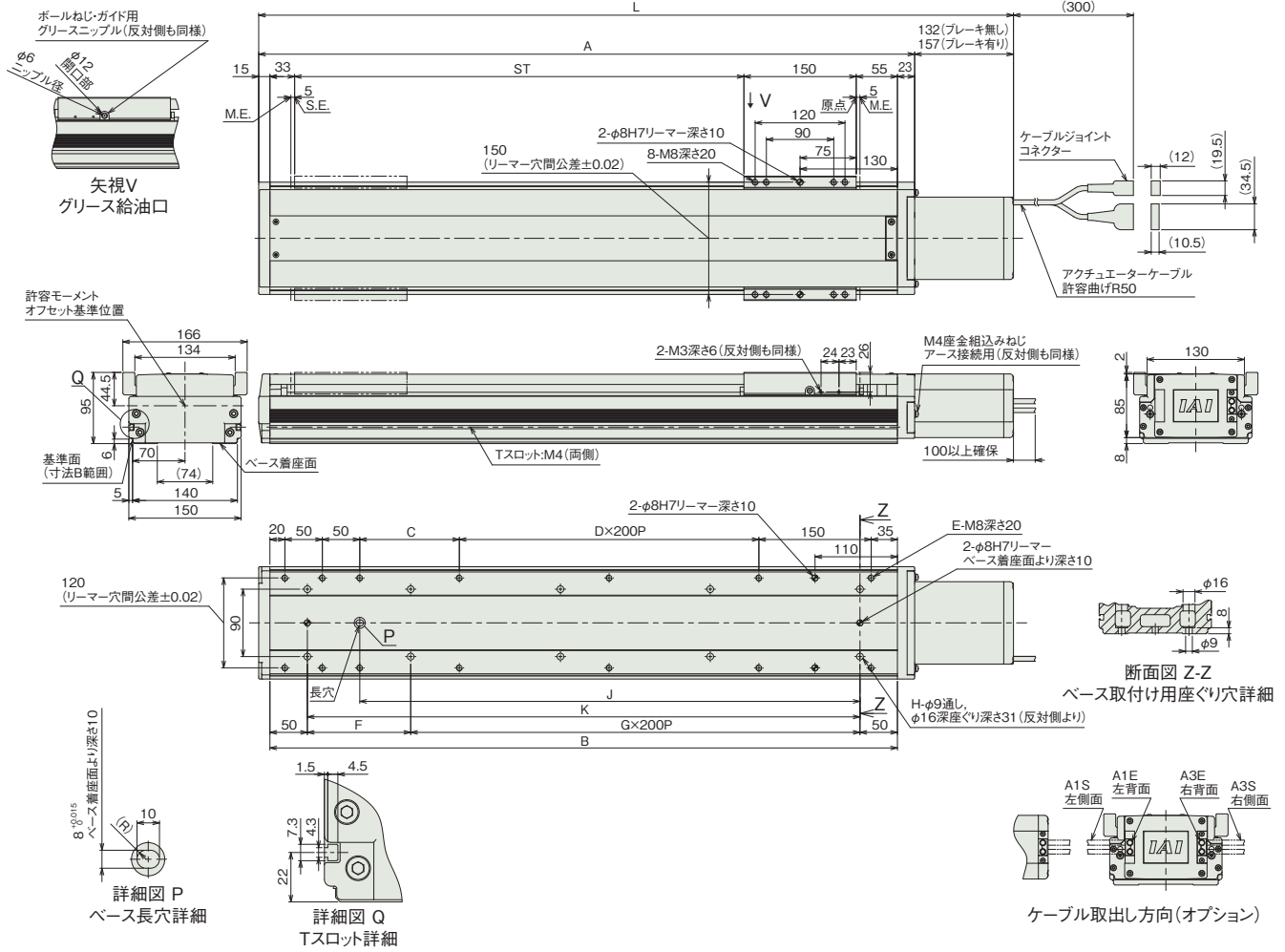
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

(注) ケーブルジョイントコネクタには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルは1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 原点方向を変更するには返却調整が必要ですのでご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300
L	508	558	608	658	708	758	808	858	908	958	1008	1058	1108	1158	1208	1258	1308	1358	1408	1458	1508	1558	1608	1658	1708
ブレーキ無し	533	583	633	683	733	783	833	883	933	983	1033	1083	1133	1183	1233	1283	1333	1383	1433	1483	1533	1583	1633	1683	1733
ブレーキ有り	533	583	633	683	733	783	833	883	933	983	1033	1083	1133	1183	1233	1283	1333	1383	1433	1483	1533	1583	1633	1683	1733
A	376	426	476	526	576	626	676	726	776	826	876	926	976	1026	1076	1126	1176	1226	1276	1326	1376	1426	1476	1526	1576
B	338	388	438	488	538	588	638	688	738	788	838	888	938	988	1038	1088	1138	1188	1238	1288	1338	1388	1438	1488	1538
C	33	83	133	183	233	283	333	383	433	483	533	583	633	683	733	783	833	883	933	983	1033	1083	1133	1183	1233
D	0	0	0	0	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5
E	10	10	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16	16	18	18	18	18	20	20	20
F	238	288	338	388	438	488	538	588	638	688	738	788	838	888	938	988	1038	1088	1138	1188	1238	1288	1338	1388	1438
G	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6
H	4	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16
J	168	218	268	318	368	418	468	518	568	618	668	718	768	818	868	918	968	1018	1068	1118	1168	1218	1268	1318	1368
K	238	288	338	388	438	488	538	588	638	688	738	788	838	888	938	988	1038	1088	1138	1188	1238	1288	1338	1388	1438

■ストローク別質量

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300
質量 (kg)	9.8	10.7	11.6	12.4	13.3	14.2	15.0	15.9	16.8	17.6	18.5	19.4	20.2	21.1	22.0	22.8	23.7	24.6	25.4	26.3	27.2	28.0	28.9	29.8	30.6
ブレーキ有り	10.4	11.3	12.2	13.0	13.9	14.8	15.6	16.5	17.4	18.2	19.1	20.0	20.8	21.7	22.6	23.4	24.3	25.2	26.0	26.9	27.8	28.6	29.5	30.4	31.2

選定
注意事項
スライダ
リニアサーボ
ケーブル型式
RCP6/
RCP5
RCA
RCS4
ISB/
ISPB
SSPA
ISA/
ISPA
ISDB/
ISPDB
NSA
NS
IF
オプション

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA





NS

IF

オプション

適応コントローラ

本ページのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続 可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ	
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	単相AC 100V/200V	●	-	●	●	-	●	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	-	-	-	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	●	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

ISB-LXL-200

ISPB-LXL-200

±10μm
標準

±3μm
高精度

バッテリー
レスアプソ

ロング
スライダ

本体幅
150
mm

200
W

■型式項目

シリーズ		LXL	タイプ	WA	エンコーダ種類	WA	バッテリーレスアプソ	モーター種類	200 200W	リード	40 40mm 20 20mm 10 10mm	ストローク	120 ? 1270 120mm ? 1270mm (50mm毎)	適応コントローラ	T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	ケーブル長	N 無し S 3m M 5m X 長さ指定	オプション	下記オプション 価格表参照
------	--	-----	-----	----	---------	----	------------	--------	----------	-----	-------------------------------	-------	---	----------	--	-------	--------------------------------	-------	------------------



水平

垂直

横立て

天吊り

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	
	ISB	ISPB
120/170	-	-
220/270	-	-
320/370	-	-
420/470	-	-
520/570	-	-
620/670	-	-
720/770	-	-
820/870	-	-
920/970	-	-
1020/1070	-	-
1120/1170	-	-
1220/1270	-	-

POINT
選定上の
注意

- (1) 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) ダブルスライダ選択時の動的許容モーメント、張出し負荷長は1-253ページをご参照ください。
- (3) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。
- (4) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向900mm以下です。

■オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
ケーブル左側面取出し(注1)	A1S	3-655	-	原点リミットスイッチ(注3)	L	3-657	-
ケーブル左背面取出し(注1)	A1E	3-655	-	原点リミットスイッチ勝手違い(注3)	LL	3-657	-
ケーブル右側面取出し(注1)	A3S	3-655	-	マスター軸指定(注3)	LM	3-658	-
ケーブル右背面取出し(注1)	A3E	3-655	-	マスター軸指定(センサー勝手違い)(注3)	LLM	3-658	-
AQシール(標準装備)(注2)	AQ	3-655	-	原点逆仕様	NM	3-658	-
ブレーキ	B	3-655	-	スレーブ軸指定	S	3-658	-
クリップセンサー(注3)	C	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク120~570)	ST	3-661	-
クリップセンサー勝手違い(注3)	CL	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク620~1270)	ST	3-661	-
吊り金具(注3)	EB	3-656	-	ダブルスライダ仕様	W	3-662	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。
 (注2) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。
 (注3) 吊り金具(EB)はクリップセンサー(C/CL)、原点リミットスイッチ(L/LL)およびマスター軸指定(LM/LLM)との併用はできません。

■ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2		T4	
		標準	LS付	標準	LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-	-	-
	M(5m)	-	-	-	-
長さ指定	X06(6m)~X10(10m)	-	-	-	-
	X11(11m)~X15(15m)	-	-	-	-
	X16(16m)~X20(20m)	-	-	-	-

(注) ロボットケーブルです。
 (注) 20mを超え30mまでのケーブルを使用される場合、アクチュエーター型式のケーブル長は「N」を指定し、ケーブルを別途手配してください。手配型式は以下となります。
 □□□はケーブル長を記入。(例) 250=25m
 【モーターケーブル】
 T2: CB-X-MA□□□□
 T4: CB-X2-MA□□□□
 【エンコーダケーブル】
 T2/T4(標準): CB-X1-PA□□□□-AWG24
 T2/T4(LS付): CB-X1-PLA□□□□-AWG24

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式一覧表

メインスペック

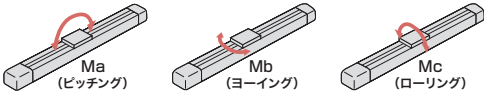
Table with columns: 項目, 内容. Rows include: リード, 可搬質量, 速度/加減速度 (horizontal/vertical), 推力, ブレーキ, ストローク.

Table with columns: 項目, 内容. Rows include: 駆動方式, 繰返し位置決め精度, ロストモーション, ベース, リニアガイド, 静的許容モーメント, 動的許容モーメント, 使用周囲温度・湿度, 保護等級, 耐振動・耐衝撃, 海外対応規格, モーター種類, エンコーダ種類, エンコーダパルス数, 納期.

(注4) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

(注) 【 】内はISPBの数値です。

スライダタイプモーメント方向



速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

Table showing load capacity (kg) vs. lead (mm) and acceleration (G) for horizontal and vertical postures.

ストロークと最高速度

Table showing stroke (mm) vs. lead (mm) and maximum speed (mm/s).

オフボードチューニング時の可搬質量及び加減速度

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

Table showing load capacity (kg) vs. lead (mm) and acceleration (G) for off-board tuning.

RCP6/ RCP6S

RCP3/4 RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/ ISPB

SSPA

ISA/ ISPA

ISDB/ ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

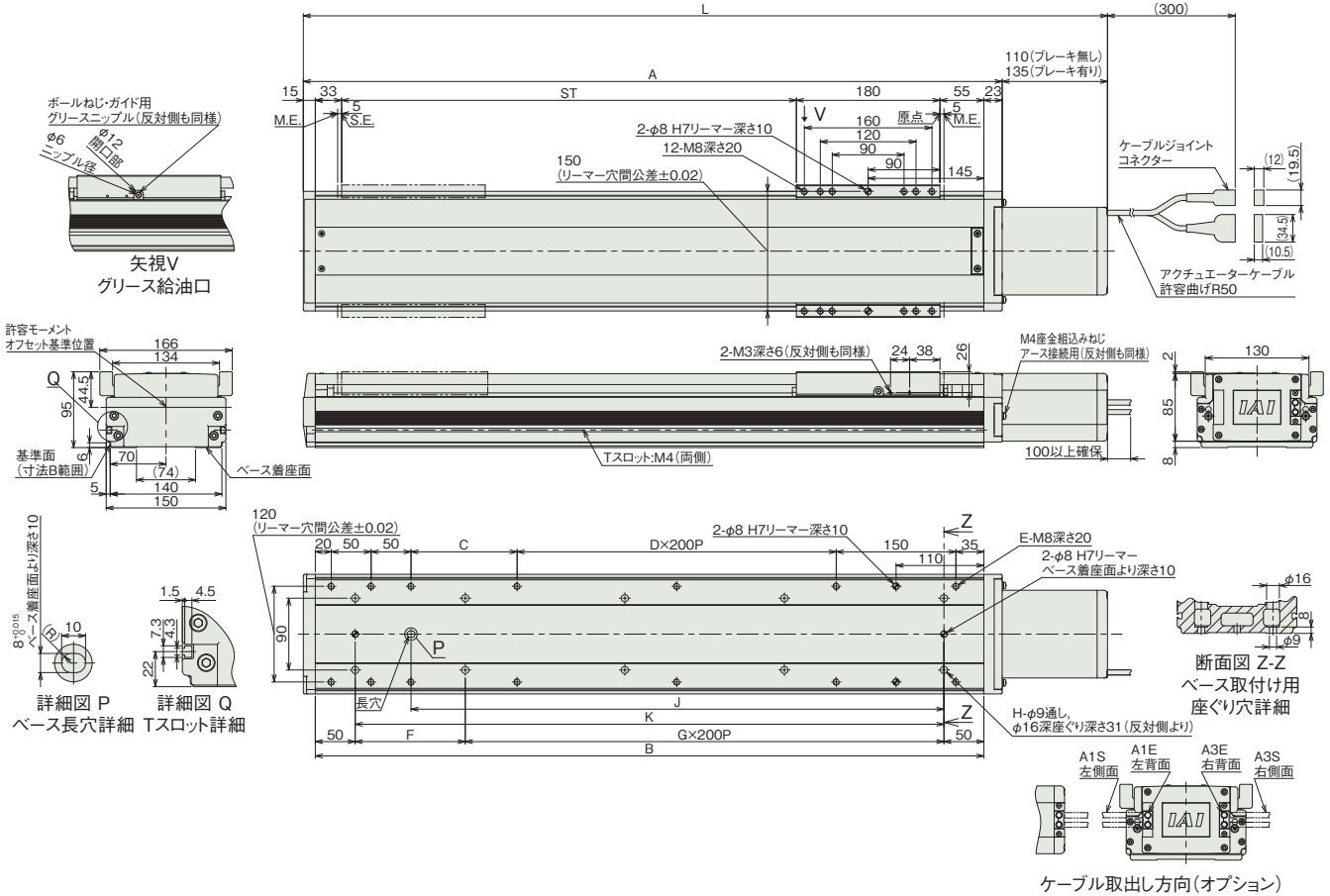
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) ケーブルジョイントコネクタには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルは1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 原点方向を変更するには返却調整が必要ですのでご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	120	170	220	270	320	370	420	470	520	570	620	670	720	770	820	870	920	970	1020	1070	1120	1170	1220	1270
L	536	586	636	686	736	786	836	886	936	986	1036	1086	1136	1186	1236	1286	1336	1386	1436	1486	1536	1586	1636	1686
RCS4	561	611	661	711	761	811	861	911	961	1011	1061	1111	1161	1211	1261	1311	1361	1411	1461	1511	1561	1611	1661	1711
A	426	476	526	576	626	676	726	776	826	876	926	976	1026	1076	1126	1176	1226	1276	1326	1376	1426	1476	1526	1576
B	388	438	488	538	588	638	688	738	788	838	888	938	988	1038	1088	1138	1188	1238	1288	1338	1388	1438	1488	1538
C	83	133	183	233	283	333	383	433	483	533	583	633	683	733	783	833	883	933	983	1033	1083	1133	1183	1233
D	0	0	0	0	0	1	1	1	1	2	2	2	3	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5
E	10	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16	16	18	18	18	18	20	20	20
F	288	338	388	438	488	538	588	638	688	738	788	838	888	938	988	1038	1088	1138	1188	1238	1288	1338	1388	1438
RCS2	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6
G	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6
H	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16
RCS3	218	268	318	368	418	468	518	568	618	668	718	768	818	868	918	968	1018	1068	1118	1168	1218	1268	1318	1368
J	218	268	318	368	418	468	518	568	618	668	718	768	818	868	918	968	1018	1068	1118	1168	1218	1268	1318	1368
K	288	338	388	438	488	538	588	638	688	738	788	838	888	938	988	1038	1088	1138	1188	1238	1288	1338	1388	1438

■ストローク別質量

ストローク	120	170	220	270	320	370	420	470	520	570	620	670	720	770	820	870	920	970	1020	1070	1120	1170	1220	1270
質量	10.7	11.5	12.4	13.3	14.1	15.0	15.9	16.7	17.6	18.5	19.3	20.2	21.1	21.9	22.8	23.7	24.5	25.4	26.3	27.1	28.0	28.9	29.8	30.6
(kg)	11.3	12.1	13.0	13.9	14.7	15.6	16.5	17.3	18.2	19.1	19.9	20.8	21.7	22.5	23.4	24.3	25.1	26.0	26.9	27.7	28.6	29.5	30.4	31.2

■適応コントローラ

本ページのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ							
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択																			
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM											
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	単相AC 100V/200V	●	-	●	●	-	●	-	-	-	-	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	-	●	-	-	-	-	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	-	●	-	-	-	-	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

**ISB/
ISPB**

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

ISB-LXL-400

ISPB-LXL-400

±10μm
標準

±3μm
高精度

バッテリー
レスアプソ

ロング
スライダ

本体幅
150
mm

400
W

■型式項目

シリーズ		LXL	タイプ	WA	エンコーダ種類	WA	バッテリーレスアプソ	モーター種類	400 400W	リード	40 40mm 20 20mm 10 10mm	ストローク	120 120mm 1270 1270mm (50mm毎)	適応コントローラ	T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	ケーブル長	N 無し S 3m M 5m X 長さ指定	オプション	下記オプション 価格表参照
------	--	-----	-----	----	---------	----	------------	--------	----------	-----	-------------------------------	-------	-------------------------------------	----------	--	-------	--------------------------------	-------	------------------



水平

垂直

横立て

天吊り

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	
	ISB	ISPB
120/170	-	-
220/270	-	-
320/370	-	-
420/470	-	-
520/570	-	-
620/670	-	-
720/770	-	-
820/870	-	-
920/970	-	-
1020/1070	-	-
1120/1170	-	-
1220/1270	-	-

POINT
選定上の
注意

- (1) 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) ダブルスライダ選択時の動的許容モーメント、張出し負荷長は1-253ページをご参照ください。
- (3) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。
- (4) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向900mm以下です。

■オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
ケーブル左側面取出し(注1)	A1S	3-655	-	原点リミットスイッチ(注3)	L	3-657	-
ケーブル左背面取出し(注1)	A1E	3-655	-	原点リミットスイッチ勝手違い(注3)	LL	3-657	-
ケーブル右側面取出し(注1)	A3S	3-655	-	マスター軸指定(注3)	LM	3-658	-
ケーブル右背面取出し(注1)	A3E	3-655	-	マスター軸指定(センサー勝手違い)(注3)	LLM	3-658	-
AQシール(標準装備)(注2)	AQ	3-655	-	原点逆仕様	NM	3-658	-
ブレーキ	B	3-655	-	スレーブ軸指定	S	3-658	-
クリープセンサー(注3)	C	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク120~570)	ST	3-661	-
クリープセンサー勝手違い(注3)	CL	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク620~1270)	ST	3-661	-
吊り金具(注3)	EB	3-656	-	ダブルスライダ仕様	W	3-662	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。
 (注2) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。
 (注3) 吊り金具(EB)はクリープセンサー(C/CL)、原点リミットスイッチ(L/LL)およびマスター軸指定(LM/LLM)との併用はできません。

■ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2		T4	
		標準	LS付	標準	LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-	-	-
	M(5m)	-	-	-	-
長さ指定	X06(6m)~X10(10m)	-	-	-	-
	X11(11m)~X15(15m)	-	-	-	-
	X16(16m)~X20(20m)	-	-	-	-

(注) ロボットケーブルです。
 (注) 20mを超え30mまでのケーブルを使用される場合、アクチュエーター型式のケーブル長は「N」を指定し、ケーブルを別途手配してください。手配型式は以下となります。
 □□□はケーブル長を記入。(例) 250=25m
 【モーターケーブル】
 T2: CB-X-MA□□□□
 T4: CB-X2-MA□□□□
 【エンコーダケーブル】
 T2/T4(標準): CB-X1-PA□□□□-AWG24
 T2/T4(LS付): CB-X1-PLA□□□□-AWG24

メインスペック

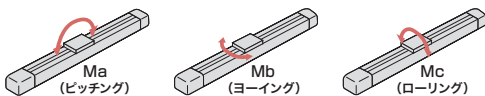
項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	40	20	10		
	可搬質量	最大可搬質量(kg)	40	90	120	
		最高速度(mm/s)	2400	1200	600	
水平	速度/加減速度	定格加減速度(G)	0.4	0.4		
		最高加減速度(G)	1.2	1.2		
		0.7				
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)	10	20	40	
		最高速度(mm/s)	2400	1200	600	
		定格加減速度(G)	0.4	0.4		
推力	速度/加減速度	最高加減速度(G)	1.2	1		
		0.6				
		定格推力(N)	169.6	339.1	678.3	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力(kgf)	10	20	40		
ストローク	最小ストローク(mm)	120	120	120		
	最大ストローク(mm)	1270	1270	1270		
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50		

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ20mm 転造C10【C5相当】
繰返し位置決め精度	±0.01mm【±0.003mm】
ロスモーション	0.05mm以下【0.02mm以下】
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma：774N・m
	Mb：1106N・m
	Mc：1566N・m
動的許容モーメント(注4)	Ma：162N・m
	Mb：231N・m
	Mc：327N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	—
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	131072 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注4) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

(注) 【 】内はISPBの数値です。

スライダタイプモーメント方向



速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢	水平																	垂直																					
	最高速度(mm/s)	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	1.3	1.4	1.5	1.6	1.7	1.8	1.9	2.0	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	1.3	1.4	1.5	1.6				
リード(mm)	40	2400	40	40	40	32	27	23	21	19	17	16	15								10	10	10	8.5	7.5	7	6	5.5	5	4.5	4								
	20	1200	90	90	90	70	57	47	40	35	30	27	24								20	20	20	17	15	14	12	11	10										
	10	600	120	120	120	92	73	60													40	40	40	34	30														

ストロークと最高速度

ストローク	120~770	820	920	1020	1120	1220
リード		870	970	1070	1170	1270
40	2400	1840	1530	1290	1100	880
20	1200	920	765	645	550	440
10	600	460	380	320	270	220

(単位はmm/s)

オフボードチューニング時の可搬質量及び加減速度

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

	リード	加減速度別可搬質量(kg)																		最高速度(mm/s)			
		0.1G	0.2G	0.3G	0.4G	0.5G	0.6G	0.7G	0.8G	0.9G	1.0G	1.1G	1.2G	1.3G	1.4G	1.5G	1.6G	1.7G	1.8G	1.9G	2.0G	標準	チューニング後
水平	40	60	52	46	40	32	27	23	21	19	17	16	15	13.5	12	11	10	9	8	7	6.5	2400	2400
	20	135	117	104	90	70	57	47	40	35	30	27	24	21	18	15	12	9	7	6	5	1200	1200
	10	180	156	138	120	92	73	60														600	600
垂直	40	10	10	10	10	8.5	7.5	7	6	5.5	5	4.5	4									2400	2400
	20	20	20	20	20	17	15	14	12	11	10	9	8	7	6	5						1200	1200
	10	40	40	40	40	34	30															600	600

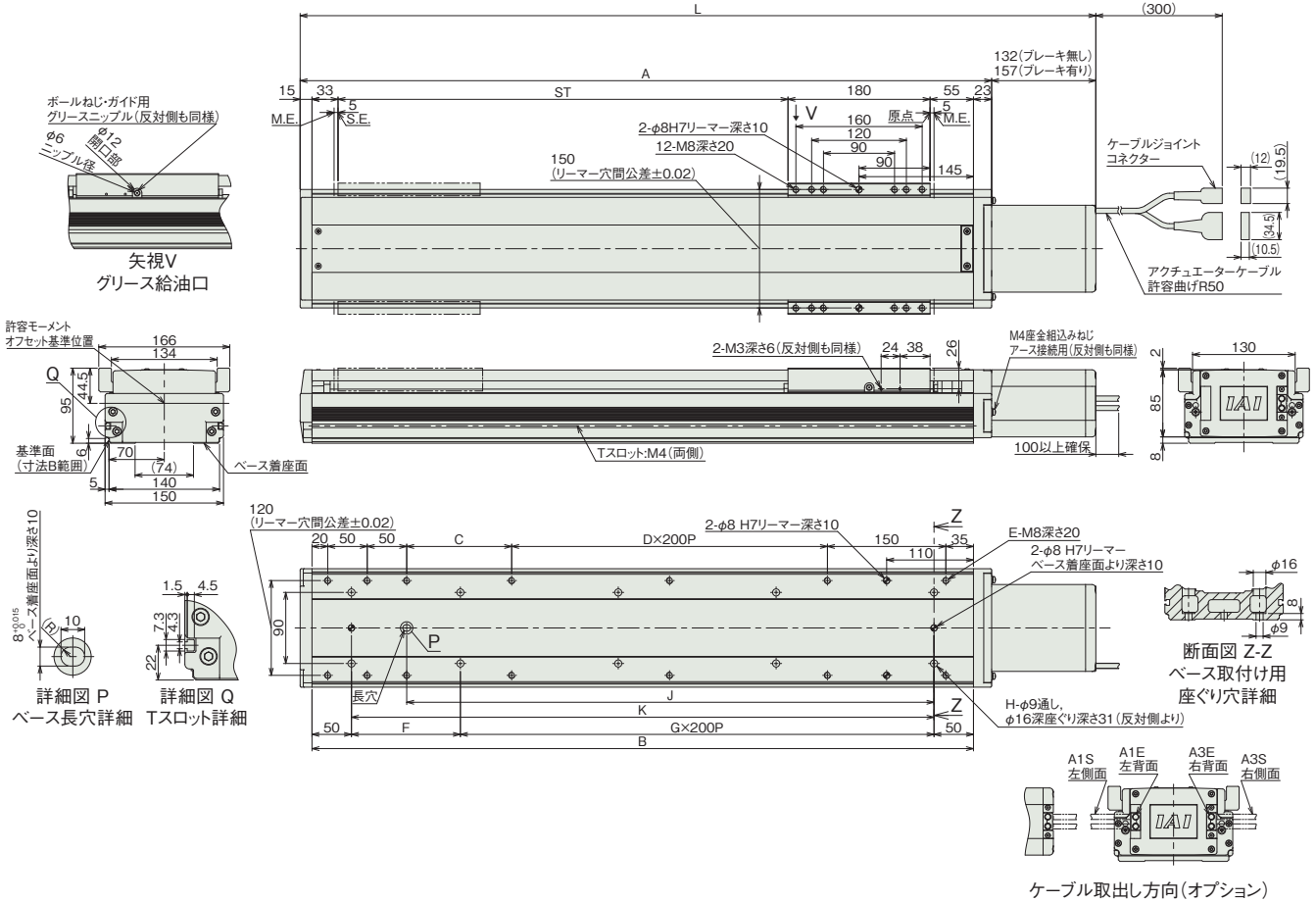
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

(注) ケーブルジョイントコネクタには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルは1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 原点方向を変更するには返却調整が必要です。ご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	120	170	220	270	320	370	420	470	520	570	620	670	720	770	820	870	920	970	1020	1070	1120	1170	1220	1270	
L	プレーキ無し	558	608	658	708	758	808	858	908	958	1008	1058	1108	1158	1208	1258	1308	1358	1408	1458	1508	1558	1608	1658	1708
	プレーキ有り	583	633	683	733	783	833	883	933	983	1033	1083	1133	1183	1233	1283	1333	1383	1433	1483	1533	1583	1633	1683	1733
A	426	476	526	576	626	676	726	776	826	876	926	976	1026	1076	1126	1176	1226	1276	1326	1376	1426	1476	1526	1576	
B	388	438	488	538	588	638	688	738	788	838	888	938	988	1038	1088	1138	1188	1238	1288	1338	1388	1438	1488	1538	
C	83	133	183	233	283	333	383	433	483	533	583	633	683	733	783	833	883	933	983	1033	1083	1133	1183	1233	
D	0	0	0	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	
E	10	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16	16	18	18	18	18	20	20	20	
F	288	138	188	238	288	338	388	438	488	538	588	638	688	738	788	838	888	938	988	1038	1088	1138	1188	1238	
G	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	
H	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16	
J	218	268	318	368	418	468	518	568	618	668	718	768	818	868	918	968	1018	1068	1118	1168	1218	1268	1318	1368	
K	288	338	388	438	488	538	588	638	688	738	788	838	888	938	988	1038	1088	1138	1188	1238	1288	1338	1388	1438	

■ストローク別質量

ストローク	120	170	220	270	320	370	420	470	520	570	620	670	720	770	820	870	920	970	1020	1070	1120	1170	1220	1270
質量 (kg)	11.1	12.0	12.9	13.7	14.6	15.5	16.3	17.2	18.1	18.9	19.8	20.7	21.5	22.4	23.3	24.1	25.0	25.9	26.7	27.6	28.5	29.3	30.2	31.1
質量 (kg)	11.7	12.6	13.5	14.3	15.2	16.1	16.9	17.8	18.7	19.5	20.4	21.3	22.1	23.0	23.9	24.7	25.6	26.5	27.3	28.2	29.1	29.9	30.8	31.7

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA







NS

IF

オプション

適応コントローラ

本ページのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続 可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ	
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	-	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215	
SSEL-CS		2	単相AC 100V/200V	●	-	●	●	-	●	-	-	-	●	-	-	-	20000	-	8-245	
XSEL-P/Q		6	単相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	●	-	-	-	20000	-	8-273	
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	●	●	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273	

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

ISB-LXMX-200

ISPB-LXMX-200

±10μm 標準	±3μm 高精度	バッテリー レスアップ	中間 サポート	本体幅 150 mm	200 W
-------------	-------------	----------------	------------	------------------	----------

型式項目

シリーズ		タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラー	ケーブル長	オプション
ISB 標準仕様	ISPB 高精度仕様	LXMX	WA バッテリーレスアップ	200 200W	20 20mm	1000 ? 2500 1000mm ? 2500mm (50mm毎)	T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	N 無し S 3m M 5m X□□ 長さ指定	下記オプション 価格表参照



CE RoHS 10

水平 天吊り 垂直 横立て

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	
	ISB	ISPB
1000	-	-
1050/1100	-	-
RCP6/ RCP6S	1150/1200	-
	1250/1300	-
RCP3/4 RCP5	1350/1400	-
	1450/1500	-
	1550/1600	-
RCA	1650/1700	-
	1750/1800	-
	1850/1900	-
RCS4	1950/2000	-
	2050/2100	-
	2150/2200	-
RCS2	2250/2300	-
	2350/2400	-
RCS3	2450/2500	-

POINT
選定上の注意

- 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向750mm以下です。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2		T4	
		標準	LS付	標準	LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-	-	-
	M(5m)	-	-	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-	-	-

(注) ロボットケーブルです。
 (注) 20mを超え30mまでのケーブルを使用される場合、アクチュエーター型式のケーブル長は「N」を指定し、ケーブルを別途手配してください。手配型式は以下となります。
 □□□はケーブル長さを記入。(例) 250=25m
 【モーターケーブル】
 T2: CB-X-MA□□□
 T4: CB-X2-MA□□□
 【エンコーダーケーブル】
 T2/T4(標準): CB-X1-PA□□□-AWG24
 T2/T4(LS付): CB-X1-PLA□□□-AWG24

オプション価格表 (標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
ケーブル左側面取出し(注1)	A1S	3-655	-	原点リミットスイッチ勝手違い	LL	3-657	-
ケーブル左背面取出し(注1)	A1E	3-655	-	マスター軸指定	LM	3-658	-
ケーブル右側面取出し(注1)	A3S	3-655	-	マスター軸指定(センサー勝手違い)	LLM	3-658	-
ケーブル右背面取出し(注1)	A3E	3-655	-	原点逆仕様	NM	3-658	-
AQシール(標準装備)(注2)	AQ	3-655	-	ボール保持機構付きガイド(注3)	RT	3-659	-
ブレーキ	B	3-655	-	スレーブ軸指定	S	3-658	-
クリープセンサー	C	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク1000~1300)	ST	3-661	-
クリープセンサー勝手違い	CL	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク1350~1900)	ST	3-661	-
吊り金具	EB	3-656	-	真直度高精度仕様(ストローク1950~2500)	ST	3-661	-
原点リミットスイッチ	L	3-657	-				

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。
 (注2) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。
 (注3) ISPBは選択できません。

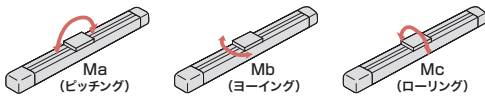
■メインスペック

項目		内容		
リード	ボールねじリード(mm)	20		
	水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)	45
		速度/加減速度	最高速度(mm/s)	1200
			定格加減速度(G)	0.4
			最高加減速度(G)	0.4
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)	-	
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	-	
		定格加減速度(G)	-	
		最高加減速度(G)	-	
推力	定格推力(N)	170.9		
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ		
	ブレーキ保持力(kgf)	-		
ストローク	最小ストローク(mm)	1014		
	最大ストローク(mm)	2514		
	ストロークピッチ(mm)	50		

項目	内容	
駆動方式	ボールねじ φ20mm 転造C10 【C5相当】	
繰返し位置決め精度	±0.01mm 【±0.003mm】	
ロストモーション	0.05mm以下 【0.02mm以下】	
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理	
リニアガイド	直動無限循環型	
静的許容モーメント	Ma	560N・m
	Mb	800N・m
	Mc	1325N・m
動的許容モーメント(注4)	Ma	123N・m
	Mb	176N・m
	Mc	291N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下(結露なきこと)	
保護等級	-	
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²	
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令	
モーター種類	ACサーボモーター	
エンコーダ種類	バッテリーレスアブソリュート	
エンコーダパルス数	131072 pulse/rev	
納期	ホームページ【納期照会】に記載	

(注4) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。
(注) 【 】内はISPBの数値です。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード (mm)	姿勢 最高速度 (mm/s)	水平									垂直													
		加速度(G)									加速度(G)													
		0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	1.3	1.4	1.5
20	1200	45	45	45							水平専用となります。													

■ストロークと最高速度

ストローク リード	最高速度 (mm/s)	1250	1350	1450	1550	1650	1750	1850	1950	2050	2150	2250	2350	2450
		1000~1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400
20	1200	1150	1000	950	830	740	650	590	540	490	460	410	370	340

(単位はmm/s)

選定
注意事項
スライダ
リニアサーボ
ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

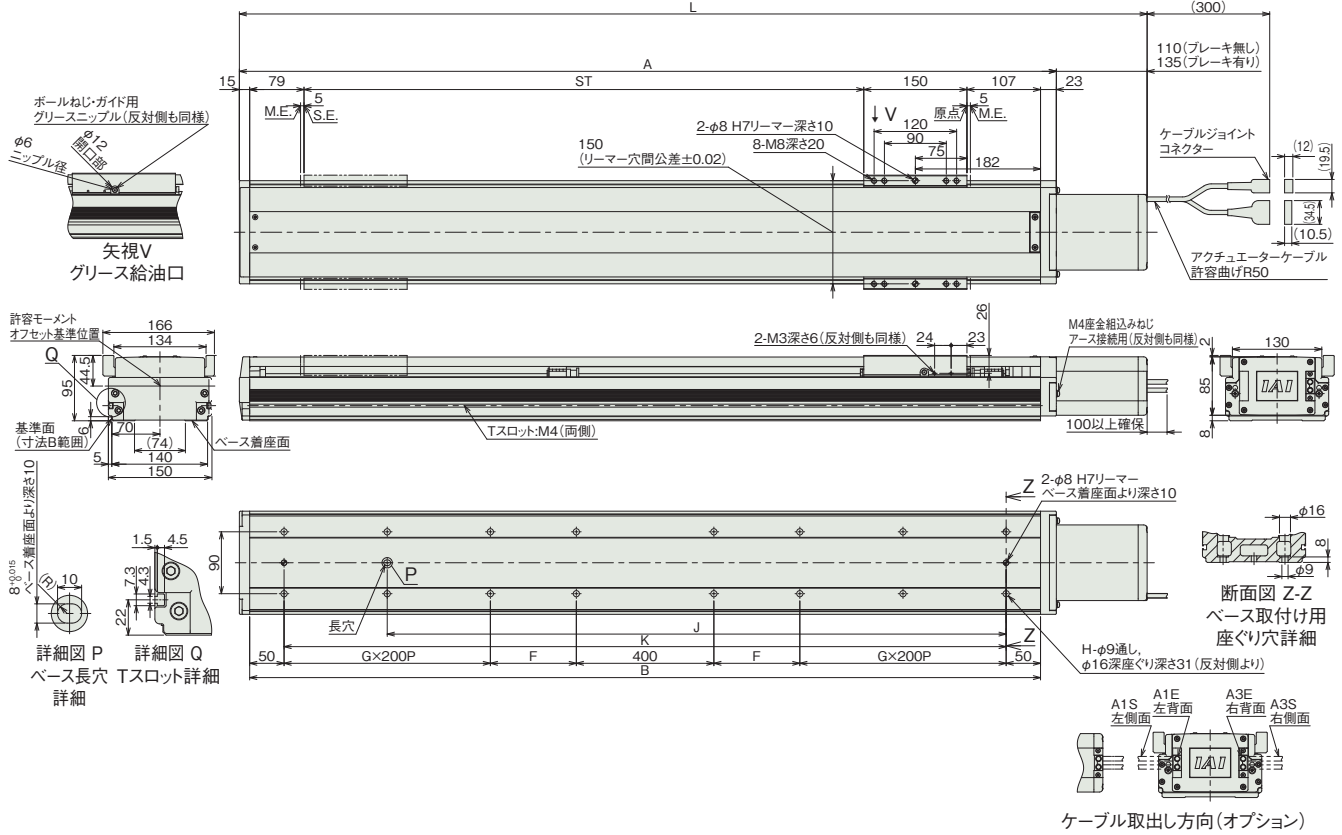
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

(注) ケーブルジョイントコネクターには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルは1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 原点方向を変更するには返却調整が必要ですのでご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

呼びストローク	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	2300	2350	2400	2450	2500	
ストローク	1014	1064	1114	1164	1214	1264	1314	1364	1414	1464	1514	1564	1614	1664	1714	1764	1814	1864	1914	1964	2014	2064	2114	2164	2214	2264	2314	2364	2414	2464	2514	
L	プレーキ無し	1498	1548	1598	1648	1698	1748	1798	1848	1898	1948	1998	2048	2098	2148	2198	2248	2298	2348	2398	2448	2498	2548	2598	2648	2698	2748	2798	2848	2898	2948	2998
	プレーキ有り	1523	1573	1623	1673	1723	1773	1823	1873	1923	1973	2023	2073	2123	2173	2223	2273	2323	2373	2423	2473	2523	2573	2623	2673	2723	2773	2823	2873	2923	2973	3023
A	1388	1438	1488	1538	1588	1638	1688	1738	1788	1838	1888	1938	1988	2038	2088	2138	2188	2238	2288	2338	2388	2438	2488	2538	2588	2638	2688	2738	2788	2838	2888	
B	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	2300	2350	2400	2450	2500	2550	2600	2650	2700	2750	2800	2850	
F	225	250	275	300	325	350	375	400	425	450	475	500	525	550	575	600	625	650	675	700	725	750	775	800	825	850	875	900	925	950	975	
G	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	
H	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	16	16	16	16	16	16	16	16	20	20	20	20	20	20	20	
J	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	2300	2350	2400	2450	2500	2550	
K	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	2300	2350	2400	2450	2500	2550	2600	2650	2700	2750	

■ストローク別質量

ストローク	1014	1064	1114	1164	1214	1264	1314	1364	1414	1464	1514	1564	1614	1664	1714	1764	1814	1864	1914	1964	2014	2064	2114	2164	2214	2264	2314	2364	2414	2464	2514
質量 (kg)	27.3	28.2	29.0	29.9	30.8	31.7	32.5	33.4	34.3	35.2	36.1	36.9	37.8	38.7	39.6	40.4	41.3	42.2	43.1	44.0	44.8	45.7	46.6	47.5	48.3	49.2	50.1	51.0	51.8	52.7	53.6
質量 (kg)	27.9	28.8	29.6	30.5	31.4	32.3	33.1	34.0	34.9	35.8	36.7	37.5	38.4	39.3	40.2	41.0	41.9	42.8	43.7	44.6	45.4	46.3	47.2	48.1	48.9	49.8	50.7	51.6	52.4	53.3	54.2

■適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47	
RSEL		8	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	36000	-	8-49	
SCON-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	-	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215	
SSEL-CS		2	-	●	-	●	●	-	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-245	
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	20000	-	8-273	
XSEL-RA/SA		8	-	-	●	●	●	-	-	-	-	●	●	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273	

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4

RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

**ISB/
ISPB**

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

ISB-LXMX-400

ISPB-LXMX-400

±10μm 標準	±3μm 高精度	バッテリー レスアップ	中間 サポート	本体幅 150 mm	400 W
-------------	-------------	----------------	------------	------------------	----------

■型式項目

シリーズ		タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラー	ケーブル長	オプション
ISB 標準仕様	ISPB 高精度仕様	LXMX	WA バッテリーレスアップ	400 400W	40 20 40mm 20mm	1000 ? 1000mm 2500 ? 2500mm (50mm毎)	T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	N S M X□□ 無し 3m 5m 長さ指定	下記オプション 価格表参照



CE RoHS 10

水平 天吊り 垂直 横立て

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	
	ISB	ISPB
1000	-	-
1050/1100	-	-
RCP6/ RCP6S	1150/1200	-
	1250/1300	-
RCP3/4 RCP5	1350/1400	-
	1450/1500	-
	1550/1600	-
RCA	1650/1700	-
	1750/1800	-
	1850/1900	-
RCS4	1950/2000	-
	2050/2100	-
	2150/2200	-
RCS2	2250/2300	-
	2350/2400	-
RCS3	2450/2500	-



- 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向750mm以下です。

■オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
ケーブル左側面取出し(注1)	A1S	3-655	-	原点リミットスイッチ勝手違い	LL	3-657	-
ケーブル左背面取出し(注1)	A1E	3-655	-	マスター軸指定	LM	3-658	-
ケーブル右側面取出し(注1)	A3S	3-655	-	マスター軸指定(センサー勝手違い)	LLM	3-658	-
ケーブル右背面取出し(注1)	A3E	3-655	-	原点逆仕様	NM	3-658	-
AQシール(標準装備)(注2)	AQ	3-655	-	ボール保持機構付きガイド(注3)	RT	3-659	-
ブレーキ	B	3-655	-	スレーブ軸指定	S	3-658	-
クリープセンサー	C	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク1000~1300)	ST	3-661	-
クリープセンサー勝手違い	CL	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク1350~1900)	ST	3-661	-
吊り金具	EB	3-656	-	真直度高精度仕様(ストローク1950~2500)	ST	3-661	-
原点リミットスイッチ	L	3-657	-				

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。
 (注2) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。
 (注3) ISPBは選択できません。

■ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2		T4	
		標準	LS付	標準	LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-	-	-
	M(5m)	-	-	-	-
長さ指定	X06(6m)~X10(10m)	-	-	-	-
	X11(11m)~X15(15m)	-	-	-	-
	X16(16m)~X20(20m)	-	-	-	-

(注) ロボットケーブルです。
 (注) 20mを超え30mまでのケーブルを使用される場合、アクチュエーター型式のケーブル長は「N」を指定し、ケーブルを別途手配してください。手配型式は以下となります。
 □□□はケーブル長さを記入。(例) 250=25m
 【モーターケーブル】
 T2: CB-X-MA□□□
 T4: CB-X2-MA□□□
 【エンコーダーケーブル】
 T2/T4(標準): CB-X1-PA□□□-AWG24
 T2/T4(LS付): CB-X1-PLA□□□-AWG24

■メインスペック

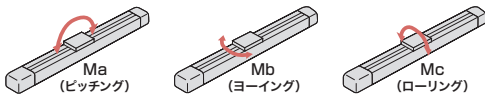
項目		内容		
リード	ボールねじリード(mm)	40	20	
	可搬質量	最大可搬質量(kg)	40	90
		最高速度(mm/s)	2400	1200
	速度/加減速度	定格加減速度(G)	0.4	0.4
		最高加減速度(G)	0.4	0.4
垂直	可搬質量	—	—	
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	—	—
		定格加減速度(G)	—	—
		最高加減速度(G)	—	—
推力	定格推力(N)	169.6	339.1	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ		
	ブレーキ保持力(kgf)	—	—	
ストローク	最小ストローク(mm)	1014	1014	
	最大ストローク(mm)	2514	2514	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ20mm 転造C10 【C5相当】
繰返し位置決め精度	±0.01mm 【±0.003mm】
ロストモーション	0.05mm以下 【0.02mm以下】
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma：560N・m
	Mb：800N・m
	Mc：1325N・m
動的許容モーメント(注4)	Ma：123N・m
	Mb：176N・m
	Mc：291N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下(結露なきこと)
保護等級	—
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	131072 pulse/rev
納期	ホームページ【納期照会】に記載

(注4) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

(注) 【 】内はISPBの数値です。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード (mm)	姿勢 最高速度 (mm/s)	水平									垂直												
		加速度(G)									加速度(G)												
		0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	1.3	1.4
40	2400	40	40	40							水平専用となります。												
20	1200	90	90	90							水平専用となります。												

■ストロークと最高速度

ストローク リード	1000~ 1200	1250	1350	1450	1550	1650	1750	1850	1950	2050	2150	2250	2350	2450
		1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500
40	2400	2300	2000	1900	1660	1480	1300	1180	1080	980	900	820	740	680
20	1200	1150	1000	950	830	740	650	590	540	490	460	410	370	340

(単位はmm/s)

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

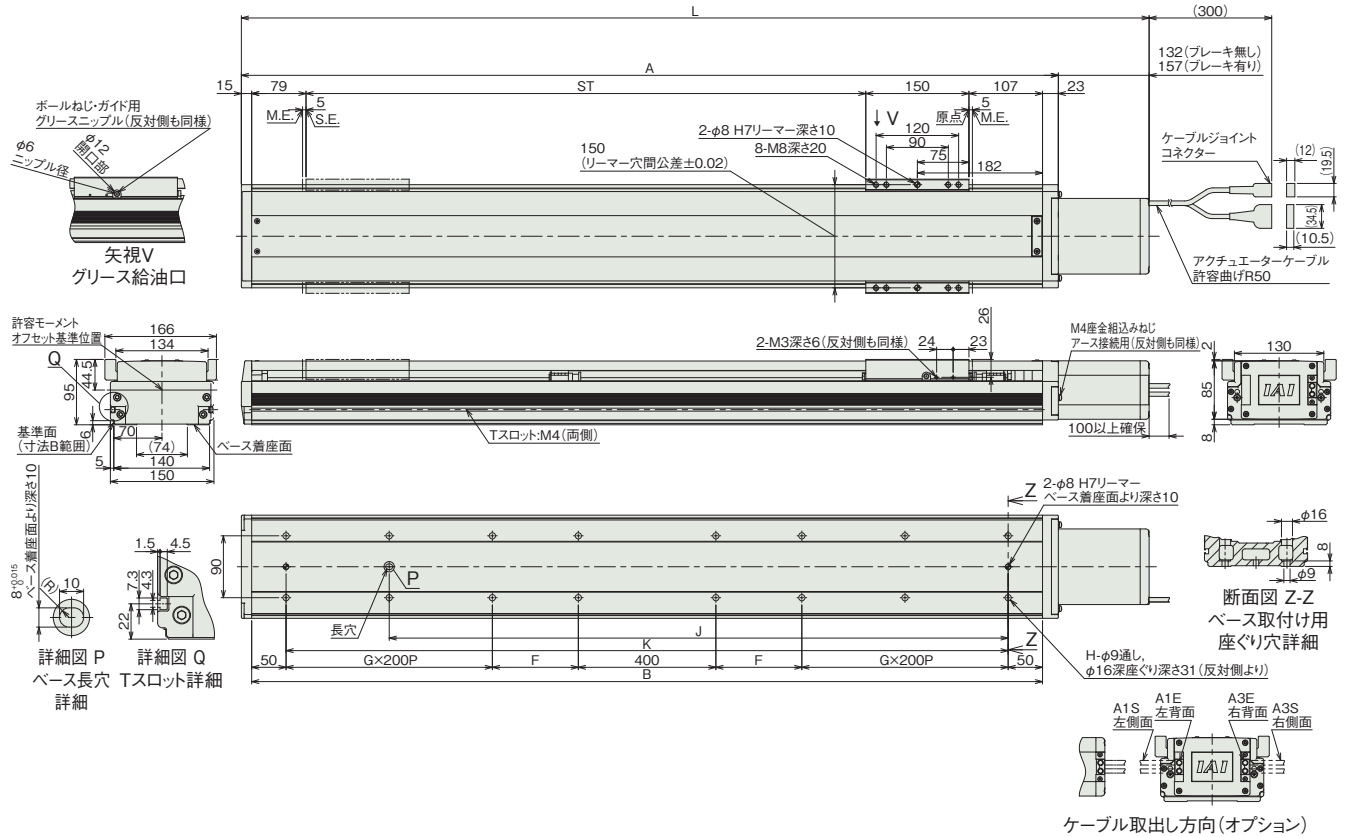
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) ケーブルジョイントコネクターには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルは1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 原点方向を変更するには返却調整が必要ですのでご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

呼びストローク	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	2300	2350	2400	2450	2500	
ストローク	1014	1064	1114	1164	1214	1264	1314	1364	1414	1464	1514	1564	1614	1664	1714	1764	1814	1864	1914	1964	2014	2064	2114	2164	2214	2264	2314	2364	2414	2464	2514	
L	ブレーキ無し	1520	1570	1620	1670	1720	1770	1820	1870	1920	1970	2020	2070	2120	2170	2220	2270	2320	2370	2420	2470	2520	2570	2620	2670	2720	2770	2820	2870	2920	2970	3020
	ブレーキ有り	1545	1595	1645	1695	1745	1795	1845	1895	1945	1995	2045	2095	2145	2195	2245	2295	2345	2395	2445	2495	2545	2595	2645	2695	2745	2795	2845	2895	2945	2995	3045
A	1388	1438	1488	1538	1588	1638	1688	1738	1788	1838	1888	1938	1988	2038	2088	2138	2188	2238	2288	2338	2388	2438	2488	2538	2588	2638	2688	2738	2788	2838	2888	
B	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	2300	2350	2400	2450	2500	2550	2600	2650	2700	2750	2800	2850	
F	225	250	275	300	325	350	375	400	425	450	475	500	525	550	575	600	625	650	675	700	725	750	775	800	825	850	875	900	925	950	975	
G	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	
H	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	16	16	16	16	16	16	16	16	16	20	20	20	20	20	20	
J	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	2300	2350	2400	2450	2500	2550	
K	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	2300	2350	2400	2450	2500	2550	2600	2650	2700	2750	

■ストローク別質量

ストローク	1014	1064	1114	1164	1214	1264	1314	1364	1414	1464	1514	1564	1614	1664	1714	1764	1814	1864	1914	1964	2014	2064	2114	2164	2214	2264	2314	2364	2414	2464	2514
質量 (kg)	27.7	28.6	29.5	30.4	31.3	32.1	33.0	33.9	34.8	35.6	36.5	37.4	38.3	39.2	40.0	40.9	41.8	42.7	43.5	44.4	45.3	46.2	47.0	47.9	48.8	49.7	50.6	51.4	52.3	53.2	54.1
質量 (kg)	28.3	29.2	30.1	31.0	31.9	32.7	33.6	34.5	35.4	36.2	37.1	38.0	38.9	39.8	40.6	41.5	42.4	43.3	44.1	45.0	45.9	46.8	47.6	48.5	49.4	50.3	51.2	52.0	52.9	53.8	54.7

■適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ															
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択																												
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM																				
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジショナーデータなし)	-	8-47
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	単相AC100V/200V	●	-	●	●	●	●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	20000	-	8-245	
XSEL-P/Q		6	単相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定
注意事項
スライダ
リニアサーボ
ケーブル型式
一覧表

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

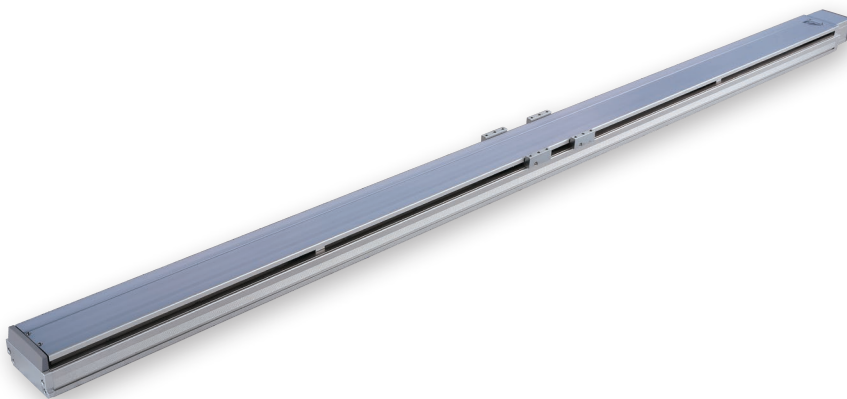
ISB-LXUWX-200

ISPB-LXUWX-200

±10μm
±3μm
バッテリーレスアプソ
ダブルスライダ
中間サポート
本体幅 150mm
200W

■型式項目

シリーズ		タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラー	ケーブル長	オプション
ISB 標準仕様	ISPB 高精度仕様	LXUWX	WA バッテリーレスアプソ	200 200W	20 20mm	1000 1000mm 2500 2500mm (50mm毎)	T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCOIN RSEL	N 無し S 3m M 5m X□□ 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照



CE
RoHS 10
水平
天吊り
垂直
横立

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	
	ISB	ISPB
1000	-	-
1050/1100	-	-
RCP6/ RCP6S	1150/1200	-
	1250/1300	-
RCP3/4 RCP5	1350/1400	-
	1450/1500	-
	1550/1600	-
	1650/1700	-
RCA	1750/1800	-
	1850/1900	-
	1950/2000	-
RCS4	2050/2100	-
	2150/2200	-
	2250/2300	-
RCS2	2350/2400	-
	2450/2500	-

POINT 選定上の注意

- 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向1250mm以下です。

■ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2		T4	
		標準	LS付	標準	LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-	-	-
	M(5m)	-	-	-	-
長さ指定	X06(6m)~X10(10m)	-	-	-	-
	X11(11m)~X15(15m)	-	-	-	-
	X16(16m)~X20(20m)	-	-	-	-

(注) ロボットケーブルです。
 (注) 20mを超え30mまでのケーブルを使用される場合、アクチュエーター型式のケーブル長は「N」を指定し、ケーブルを別途手配してください。手配型式は以下となります。
 □□□はケーブル長さを記入。(例) 250=25m
 【モーターケーブル】
 T2: CB-X-MA□□□
 T4: CB-X2-MA□□□
 【エンコーダーケーブル】
 T2/T4(標準): CB-X1-PA□□□-AWG24
 T2/T4(LS付): CB-X1-PLA□□□-AWG24

■オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
ケーブル左側面取出し(注1)	A1S	3-655	-	原点リミットスイッチ勝手違い	LL	3-657	-
ケーブル左背面取出し(注1)	A1E	3-655	-	マスター軸指定	LM	3-658	-
ケーブル右側面取出し(注1)	A3S	3-655	-	マスター軸指定(センサー勝手違い)	LLM	3-658	-
ケーブル右背面取出し(注1)	A3E	3-655	-	原点逆仕様	NM	3-658	-
AQシール(標準装備)(注2)	AQ	3-655	-	ボール保持機構付きガイド(注3)	RT	3-659	-
プレーキ	B	3-655	-	スレーブ軸指定	S	3-658	-
クリープセンサー	C	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク1000~1300)	ST	3-661	-
クリープセンサー勝手違い	CL	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク1350~1900)	ST	3-661	-
吊り金具	EB	3-656	-	真直度高精度仕様(ストローク1950~2500)	ST	3-661	-
原点リミットスイッチ	L	3-657	-				

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。
 (注2) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。
 (注3) ISPBは選択できません。

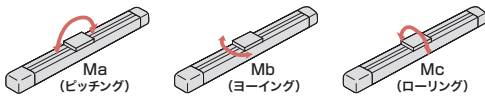
■メインスペック

項目		内容	
リード	ボールねじリード(mm)	20	
	可搬質量	最大可搬質量(kg)	45
		最高速度(mm/s)	1200
		定格加減速度(G)	0.4
速度/加減速度	最高加減速度(G)	0.4	
	可搬質量	最大可搬質量(kg)	-
		最高速度(mm/s)	-
		定格加減速度(G)	-
垂直	最高加減速度(G)	-	
	推力	定格推力(N)	170.9
		ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ
ブレーキ	ブレーキ保持力(kgf)	-	
	ストローク	最小ストローク(mm)	1014
最大ストローク(mm)		2514	
ストロークピッチ(mm)		50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ20mm 転造C10 【C5相当】
繰返し位置決め精度	±0.01mm 【±0.003mm】
ロストモーション	0.05mm以下 【0.02mm以下】
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma：746N・m
	Mb：1066N・m
	Mc：1086N・m
動的許容モーメント(注4)	Ma：299N・m
	Mb：427N・m
	Mc：292N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下(結露なきこと)
保護等級	-
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダ種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダパルス数	131072 pulse/rev
納期	ホームページ【納期照会】に記載

(注4) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。
(注) 【 】内はISPBの数値です。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード (mm)	最高速度 (mm/s)	水平										垂直												
		加速度(G)										加速度(G)												
		0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	1.3	1.4	1.5
20	1200	45	45	45							水平専用となります。													

■ストロークと最高速度

ストローク	最高速度	1000~1200	1250	1350	1450	1550	1650	1750	1850	1950	2050	2150	2250	2350	2450
		1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500
20	1200	1150	1000	950	830	740	650	590	540	490	440	430	370	340	

(単位はmm/s)

選定
注意事項
スライダ
リニアサーボ
ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) ケーブルジョイントコネクターには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルは1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 原点方向を変更するには返却調整が必要ですのでご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド

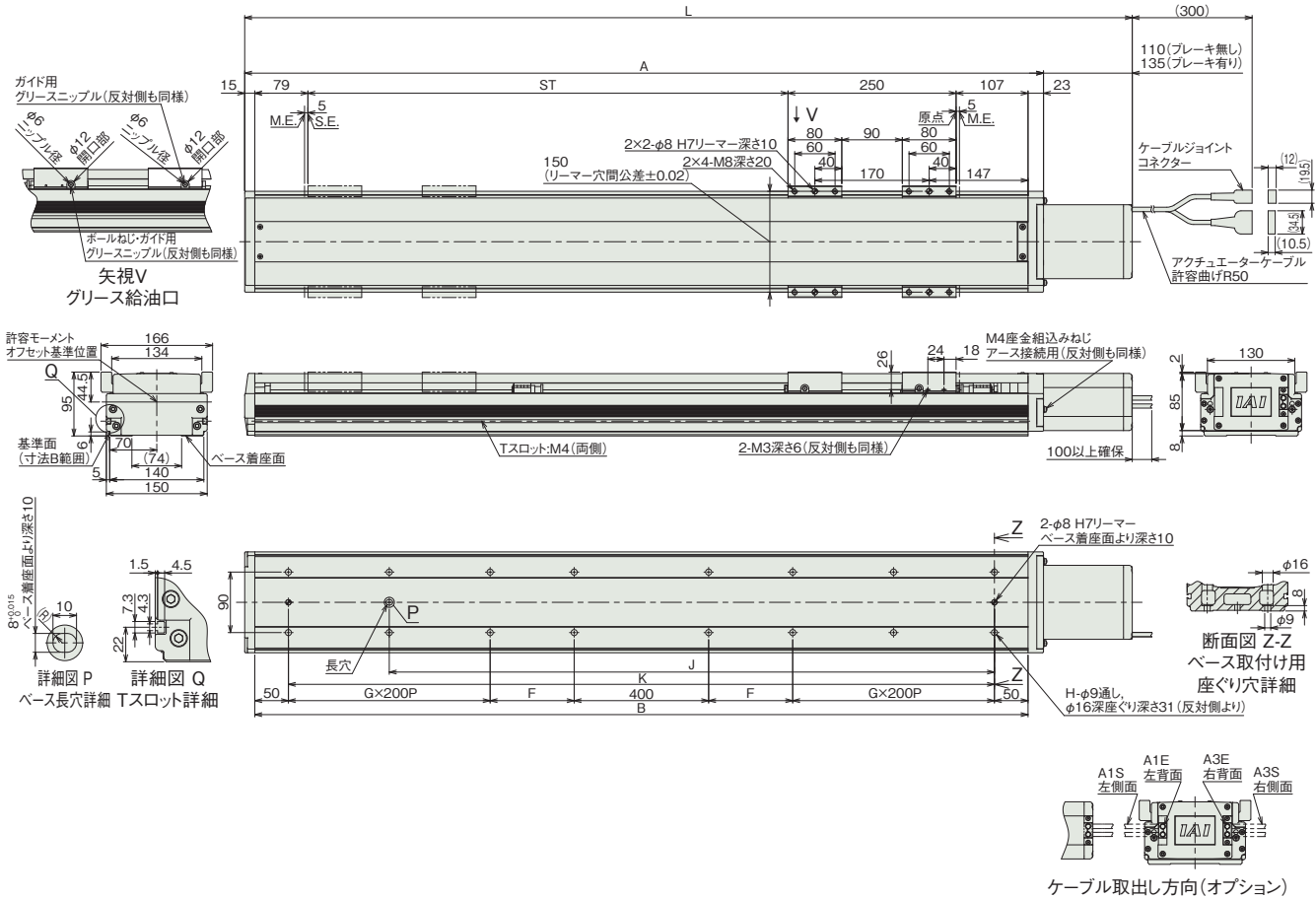
選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表



■ストローク別寸法

呼びストローク	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	2300	2350	2400	2450	2500	
ストローク	1014	1064	1114	1164	1214	1264	1314	1364	1414	1464	1514	1564	1614	1664	1714	1764	1814	1864	1914	1964	2014	2064	2114	2164	2214	2264	2314	2364	2414	2464	2514	
L	ブレーキ無し	1598	1648	1698	1748	1798	1848	1898	1948	1998	2048	2098	2148	2198	2248	2298	2348	2398	2448	2498	2548	2598	2648	2698	2748	2798	2848	2898	2948	2998	3048	3098
	ブレーキ有り	1623	1673	1723	1773	1823	1873	1923	1973	2023	2073	2123	2173	2223	2273	2323	2373	2423	2473	2523	2573	2623	2673	2723	2773	2823	2873	2923	2973	3023	3073	3123
A	1488	1538	1588	1638	1688	1738	1788	1838	1888	1938	1988	2038	2088	2138	2188	2238	2288	2338	2388	2438	2488	2538	2588	2638	2688	2738	2788	2838	2888	2938	2988	
	B	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	2300	2350	2400	2450	2500	2550	2600	2650	2700	2750	2800	2850	2900	2950
	F	275	300	325	350	375	400	425	450	475	500	525	550	575	600	625	650	675	700	725	750	775	800	825	850	875	900	925	950	975	1000	
	G	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	2	2	2	2	2	2	2	3	3	3	3	3	3	3	3	
RCS2	H	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	16	16	16	16	16	16	16	16	20	20	20	20	20	20	20	20	20	
	J	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	2300	2350	2400	2450	2500	2550	2600	2650
RCS3	K	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	2300	2350	2400	2450	2500	2550	2600	2650	2700	2750	2800	2850

■ストローク別質量

ストローク	1014	1064	1114	1164	1214	1264	1314	1364	1414	1464	1514	1564	1614	1664	1714	1764	1814	1864	1914	1964	2014	2064	2114	2164	2214	2264	2314	2364	2414	2464	2514
質量 (kg)	30.4	31.2	32.1	33.0	33.9	34.7	35.6	36.5	37.4	38.3	39.1	40.0	40.9	41.8	42.6	43.5	44.4	45.3	46.1	47.0	47.9	48.8	49.7	50.5	51.4	52.3	53.2	54.0	54.9	55.8	56.7
(kg)	31.0	31.8	32.7	33.6	34.5	35.3	36.2	37.1	38.0	38.9	39.7	40.6	41.5	42.4	43.2	44.1	45.0	45.9	46.7	47.6	48.5	49.4	50.3	51.1	52.0	52.9	53.8	54.6	55.5	56.4	57.3

■適応コントローラ

本ページのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ																
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択																													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM																					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	-	-	●	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	-	●	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	-	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

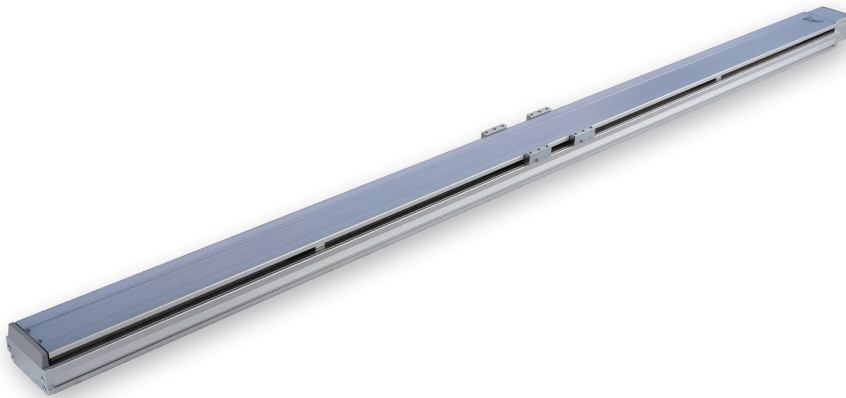
ISB-LXUWX-400

ISPB-LXUWX-400

±10μm
±3μm
バッテリーレスアプソ
ダブルスライダ
中間サポート
本体幅 150mm
400W

■型式項目

シリーズ		タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラー	ケーブル長	オプション
ISB 標準仕様	ISPB 高精度仕様	LXUWX	WA バッテリーレスアプソ	400 400W	40 40mm 20 20mm	1000 1000mm 2500 2500mm (50mm毎)	T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCOIN RSEL	N 無し S 3m M 5m X□□ 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照



CE
RoHS 10

水平
天吊り
垂直
横立

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	
	ISB	ISPB
1000	-	-
1050/1100	-	-
RCP6/ RCP6S	1150/1200	-
	1250/1300	-
RCP3/4 RCP5	1350/1400	-
	1450/1500	-
	1550/1600	-
	1650/1700	-
RCA	1750/1800	-
	1850/1900	-
	1950/2000	-
RCS4	2050/2100	-
	2150/2200	-
	2250/2300	-
RCS2	2350/2400	-
	2450/2500	-

POINT
選定上の注意

- 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向1250mm以下です。

■ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2		T4	
		標準	LS付	標準	LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-	-	-
	M(5m)	-	-	-	-
長さ指定	X06(6m)~X10(10m)	-	-	-	-
	X11(11m)~X15(15m)	-	-	-	-
	X16(16m)~X20(20m)	-	-	-	-

(注) ロボットケーブルです。
 (注) 20mを超え30mまでのケーブルを使用される場合、アクチュエーター型式のケーブル長は[N]を指定し、ケーブルを別途手配してください。手配型式は以下となります。
 □□□はケーブル長さを記入。(例) 250=25m
 【モーターケーブル】
 T2: CB-X-MA□□□
 T4: CB-X2-MA□□□
 【エンコーダーケーブル】
 T2/T4(標準): CB-X1-PA□□□-AWG24
 T2/T4(LS付): CB-X1-PLA□□□-AWG24

■オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
ケーブル左側面取出し(注1)	A1S	3-655	-	原点リミットスイッチ勝手違い	LL	3-657	-
ケーブル左背面取出し(注1)	A1E	3-655	-	マスター軸指定	LM	3-658	-
ケーブル右側面取出し(注1)	A3S	3-655	-	マスター軸指定(センサー勝手違い)	LLM	3-658	-
ケーブル右背面取出し(注1)	A3E	3-655	-	原点逆仕様	NM	3-658	-
AQシール(標準装備)(注2)	AQ	3-655	-	ボール保持機構付きガイド(注3)	RT	3-659	-
プレーキ	B	3-655	-	スレーブ軸指定	S	3-658	-
クリープセンサー	C	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク1000~1300)	ST	3-661	-
クリープセンサー勝手違い	CL	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク1350~1900)	ST	3-661	-
吊り金具	EB	3-656	-	真直度高精度仕様(ストローク1950~2500)	ST	3-661	-
原点リミットスイッチ	L	3-657	-				

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。
 (注2) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。
 (注3) ISPBは選択できません。

■メインスペック

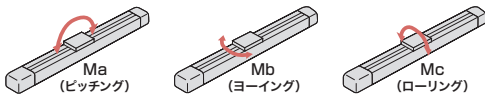
項目		内容		
リード	ボールねじリード(mm)	40	20	
	可搬質量	最大可搬質量(kg)	40	90
		最高速度(mm/s)	2400	1200
	速度/加減速度	定格加減速度(G)	0.4	0.4
		最高加減速度(G)	0.4	0.4
垂直	可搬質量	—	—	
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	—	—
		定格加減速度(G)	—	—
		最高加減速度(G)	—	—
推力	定格推力(N)	169.6	339.1	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ		
	ブレーキ保持力(kgf)	—	—	
ストローク	最小ストローク(mm)	1014	1014	
	最大ストローク(mm)	2514	2514	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ20mm 転造C10 【C5相当】
繰返し位置決め精度	±0.01mm 【±0.003mm】
ロストモーション	0.05mm以下 【0.02mm以下】
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma：746N・m
	Mb：1066N・m
	Mc：1086N・m
動的許容モーメント(注4)	Ma：299N・m
	Mb：427N・m
	Mc：292N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下(結露なきこと)
保護等級	—
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	131072 pulse/rev
納期	ホームページ【納期照会】に記載

(注4) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

(注) 【 】内はISPBの数値です。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード (mm)	姿勢 最高速度 (mm/s)	水平									垂直												
		加速度(G)									加速度(G)												
		0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	1.3	1.4
40	2400	40	40	40							水平専用となります。												
20	1200	90	90	90							水平専用となります。												

■ストロークと最高速度

ストローク リード	1000~ 1200	1250	1350	1450	1550	1650	1750	1850	1950	2050	2150	2250	2350	2450
		1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500
40	2400	2300	2000	1900	1660	1480	1300	1180	1080	980	880	840	740	680
20	1200	1150	1000	950	830	740	650	590	540	490	440	430	370	340

(単位はmm/s)

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

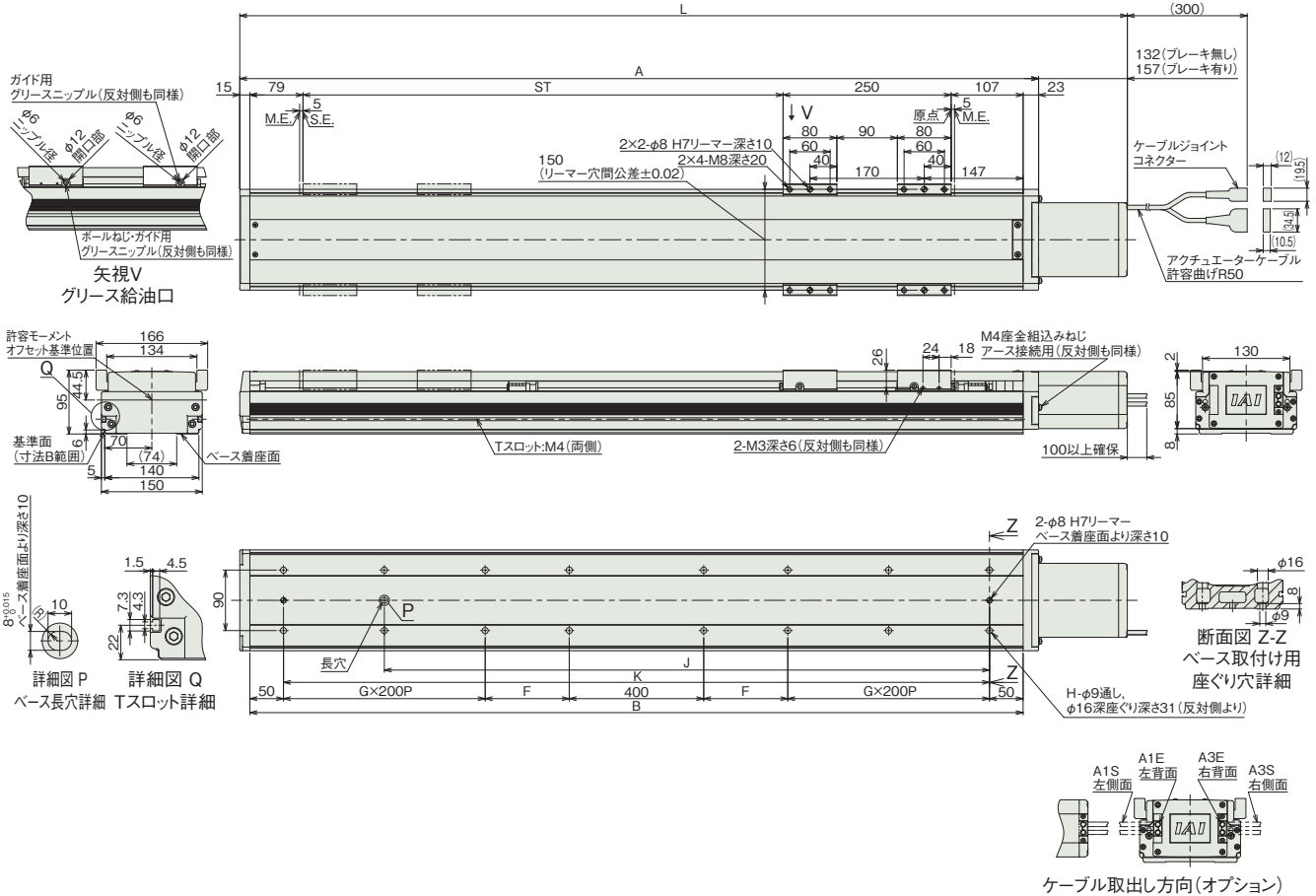
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) ケーブルジョイントコネクターには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルは1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 原点方向を変更するには返却調整が必要ですのでご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

呼びストローク	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	2300	2350	2400	2450	2500	
ストローク	1014	1064	1114	1164	1214	1264	1314	1364	1414	1464	1514	1564	1614	1664	1714	1764	1814	1864	1914	1964	2014	2064	2114	2164	2214	2264	2314	2364	2414	2464	2514	
L	ブレーキ無し	1620	1670	1720	1770	1820	1870	1920	1970	2020	2070	2120	2170	2220	2270	2320	2370	2420	2470	2520	2570	2620	2670	2720	2770	2820	2870	2920	2970	3020	3070	3120
	ブレーキ有り	1645	1695	1745	1795	1845	1895	1945	1995	2045	2095	2145	2195	2245	2295	2345	2395	2445	2495	2545	2595	2645	2695	2745	2795	2845	2895	2945	2995	3045	3095	3145
A	1488	1538	1588	1638	1688	1738	1788	1838	1888	1938	1988	2038	2088	2138	2188	2238	2288	2338	2388	2438	2488	2538	2588	2638	2688	2738	2788	2838	2888	2938	2988	
B	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	2300	2350	2400	2450	2500	2550	2600	2650	2700	2750	2800	2850	2900	2950	
F	275	300	325	350	375	400	425	450	475	500	525	550	575	600	625	650	675	700	725	750	775	800	825	850	875	900	925	950	975	1000		
G	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	2	2	2	2	2	2	2	2	2	3	3	3	3	3	3	3		
H	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	16	16	16	16	16	16	16	16	16	20	20	20	20	20	20	20		
J	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	2300	2350	2400	2450	2500	2550	2600	2650	
K	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	2300	2350	2400	2450	2500	2550	2600	2650	2700	2750	2800	2850	

■ストローク別質量

ストローク	1014	1064	1114	1164	1214	1264	1314	1364	1414	1464	1514	1564	1614	1664	1714	1764	1814	1864	1914	1964	2014	2064	2114	2164	2214	2264	2314	2364	2414	2464	2514
質量 (kg)	30.8	31.7	32.6	33.5	34.3	35.2	36.1	37.0	37.8	38.7	39.6	40.5	41.4	42.2	43.1	44.0	44.9	45.7	46.6	47.5	48.4	49.2	50.1	51.0	51.9	52.8	53.6	54.5	55.4	56.3	57.1
	31.4	32.3	33.2	34.1	34.9	35.8	36.7	37.6	38.4	39.3	40.2	41.1	42.0	42.8	43.7	44.6	45.5	46.3	47.2	48.1	49.0	49.8	50.7	51.6	52.5	53.4	54.2	55.1	56.0	56.9	57.7

■適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジショナーデータなし)	-	8-47		
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	36000	-	8-49		
SCON-CB/CGB		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215		
SSEL-CS		2	単相AC 100V/200V	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	20000	-	8-245		
XSEL-P/Q		6	単相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	20000	-	8-273		
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273		

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

**ISB/
ISPB**

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式一覧表

ISB-WXM-750

ISPB-WXM-750

±10μm
標準

±5μm
高精度

バッテリーレスアプン

本体幅
200mm

750W

■ 型式項目																	
シリーズ		WXM		WA		750		ストローク		ケーブル長		オプション					
ISB 標準仕様	ISPB 高精度仕様	タイプ		エンコーダー種類 WA バッテリーレスアプン		モーター種類 750 750W		リード 50 50mm 25 25mm 10 10mm		100 100mm ? 1300mm 1300 1300mm (50mm毎)		T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL		N 無し S 3m M 5m X□□ 長さ指定		下記オプション表参照	



水平

垂直

横立て

天吊り

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	
	ISB	ISPB
100	-	-
150/200	-	-
250/300	-	-
350/400	-	-
450/500	-	-
550/600	-	-
650/700	-	-
750/800	-	-
850/900	-	-
950/1000	-	-
1050/1100	-	-
1150/1200	-	-
1250/1300	-	-

POINT

選定上の注意

- (1) 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) 動作条件（搬送質量、加減速度等）によって、使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は 1-280 ページをご参照ください。
- (3) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- (4) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 900mm 以下です。

オプション価格表 (標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格
ケーブル左側面取出し	A1	3-655	-
ケーブル右側面取出し	A3	3-655	-
AQシール (標準装備) (注1)	AQ	3-655	-
ブレーキ	B	3-655	-
吊り金具	EB	3-656	-
高可搬質量設定 (注2)	HLA	3-657	-
原点リミットスイッチ	L	3-657	-
マスター軸指定	LM	3-658	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
スレーブ軸指定	S	3-658	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。
 (注2) ISPBリード10のみ選択可能です。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2		T4	
		標準	LS付	標準	LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-	-	-
	M(5m)	-	-	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-	-	-

(注) ロボットケーブルです。
 (注) 20mを超え30mまでのケーブルを使用される場合、アクチュエーター型式のケーブル長は「N」を指定し、ケーブルを別途手配してください。手配型式は以下となります。
 □□□はケーブル長さを記入。(例) 250=25m
 【モーターケーブル】
 T2: CB-X-MA□□□□
 T4: CB-X2-MA□□□□
 【エンコーダーケーブル】
 T2/T4(標準): CB-X1-PA□□□□-AWG24
 T2/T4(LS付): CB-X1-PLA□□□□-AWG24

■メインスペック

項目		内容					
リード	ボールねじリード(mm)	50	25	10	10 (高可搬質量設定)		
	水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)	80	160	200	100~400 (注3)
		最高速度(mm/s)	2500	1250	600	600	
		速度/加減速度	定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.2
			最高加減速度(G)	1.2	1.2	0.6	0.6
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)	14	29	65	40~70 (注3)	
	最高速度(mm/s)	2500	1250	600	600		
	速度/加減速度	定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.2	
		最高加減速度(G)	1	1	0.5	0.5	
推力	定格推力(N)	255	510	1021	1021		
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ					
	ブレーキ保持力(kgf)	14	29	70	70		
ストローク	最小ストローク(mm)	100	100	100	100		
	最大ストローク(mm)	1300	1300	1300	1300		
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50		

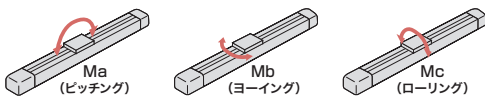
(注3) 高可搬質量設定オプション(HLA)を選択した場合の数値です。安定動作のため、水平設置時は100kg以上、垂直設置時は40kg以上の搬送質量で使用してください。

項目	内容	
駆動方式	ボールねじ リード10:φ20、リード25,50:φ25mm 転造C10【C5相当】	
繰返し位置決め精度	±0.01mm【±0.005mm】	
ロストモーション	0.05mm以下【0.02mm以下】	
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理	
リニアガイド	直動無限循環型	
	静的許容モーメント	Ma: 774N・m Mb: 1106N・m Mc: 2175N・m
	動的許容モーメント(注4)	Ma: 162N・m Mb: 231N・m Mc: 455N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)	
保護等級	-	
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²	
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令	
モーター種類	ACサーボモーター(200V)	
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート(17bit)	
エンコーダーパルス数	131072 pulse/rev	
納期	ホームページ【納期照会】に記載	

(注4) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

(注)【】内はISPBの数値です。

■スライダータイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢	リード(mm)	最高速度(mm/s)	水平																	垂直									
			加速度(G)																										
			0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0							
	50	2500	80	80	60	48	40	34	30	27	23	18	15	14	14	14	14	14	14	13	12	11	10						
	25	1250	160	160	120	96	80	68	60	54	46	36	30	29	29	29	29	29	26	24	22	20							
	10	600	200	200	150	120	100							65	65	60	50												
	10 (高可搬質量設定)	600	400	265	200	160	135							70	70	68	64												

■ストロークと最高速度

ストローク	最高速度											
	100~800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	
リード	50	2500			2260		1840		1570		1360	
	25	1250			1130		920		785		680	
	10	600	460		380		320		270		235	

(単位はmm/s)

選定

注意事項

スライダタイプ

リニアサーボ

ケーブル型式一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) ケーブルジョイントコネクタには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 原点方向を変更するには返却調整が必要ですのでご注意ください。
(注) ブレーキ有りの場合も外形寸法は同じです。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド

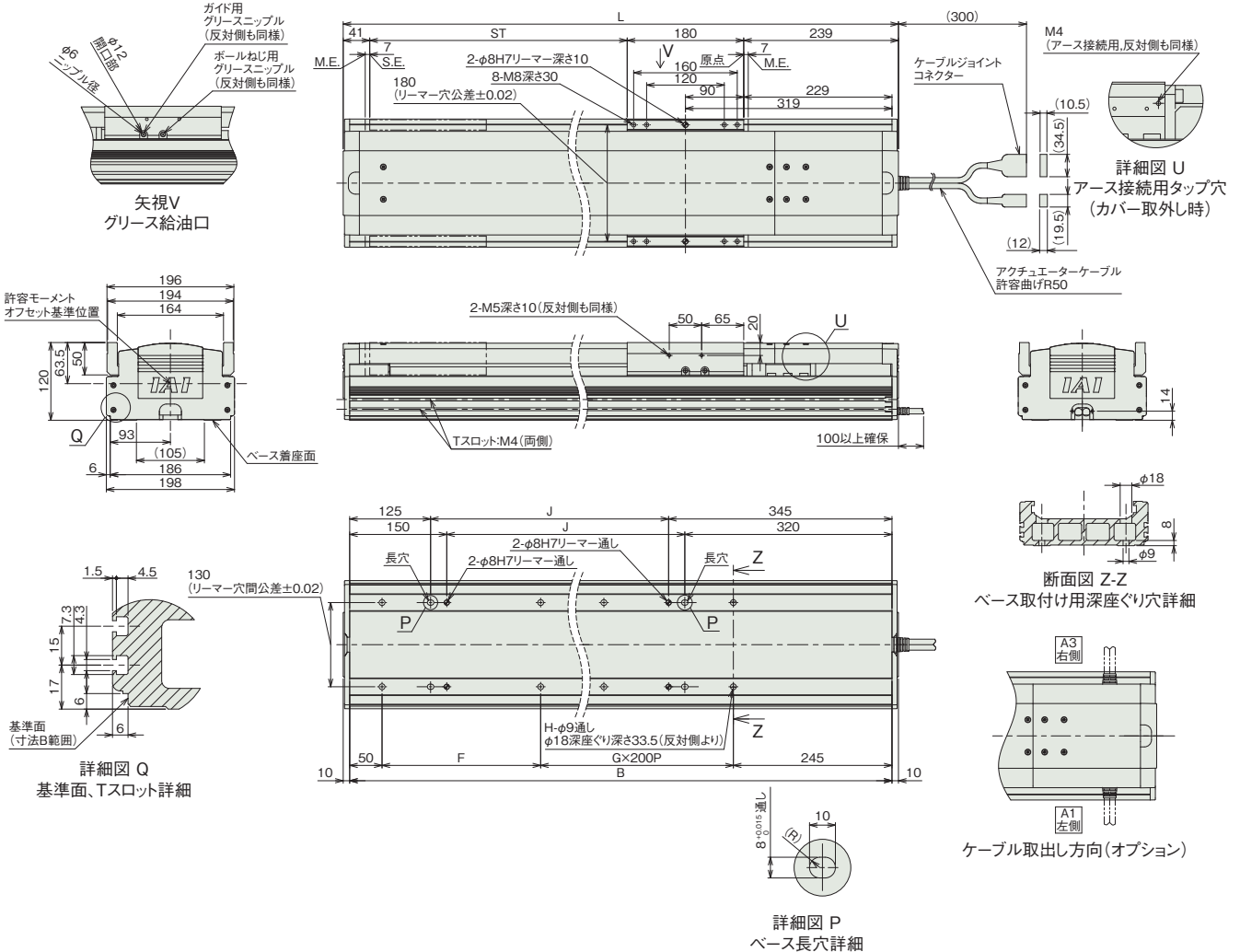
選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表



■ストローク別寸法

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300
L	560	610	660	710	760	810	860	910	960	1010	1060	1110	1160	1210	1260	1310	1360	1410	1460	1510	1560	1610	1660	1710	1760
B	540	590	640	690	740	790	840	890	940	990	1040	1090	1140	1190	1240	1290	1340	1390	1440	1490	1540	1590	1640	1690	1740
F	245	295	145	195	245	295	145	195	245	295	145	195	245	295	145	195	245	295	145	195	245	295	145	195	245
G	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	6
H	4	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16
J	70	120	170	220	270	320	370	420	470	520	570	620	670	720	770	820	870	920	970	1020	1070	1120	1170	1220	1270

■ストローク別質量

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300
質量 (kg)	18.3	19.3	20.4	21.5	22.5	23.6	24.6	25.7	26.8	27.8	28.9	29.9	31.0	32.0	33.1	34.2	35.2	36.3	37.3	38.4	39.5	40.5	41.6	42.6	43.7
	18.8	19.8	20.9	22.0	23.0	24.1	25.1	26.2	27.3	28.3	29.4	30.4	31.5	32.5	33.6	34.7	35.7	36.8	37.8	38.9	40.0	41.0	42.1	43.1	44.2

■適応コントローラ

本ページのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能ですが、ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ					
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択																		
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM										
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	単相AC200V	●	-	●	●	●	●	●	-	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	-	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	-	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

**ISB/
ISPB**

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

ISB-WXMX-750

ISPB-WXMX-750

±10μm 標準	±5μm 高精度	バッテリー レスアプン	中間 サポート	本体幅 200mm	750W
-------------	-------------	----------------	------------	--------------	------

型式項目

シリーズ		タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラー	ケーブル長	オプション
ISB 標準仕様	ISPB 高精度仕様	WXMX	WA バッテリーレスアプン	750 750W	50 25 / 50mm 25mm	900 ? / 3000 900mm ? / 3000mm (50mm毎)	T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	N 無し S 3m M 5m X□□ 長さ指定	下記オプション表参照



水平	垂直	横立て	天吊り
----	----	-----	-----

CE RoHS 10

ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	
	ISB	ISPB
900	-	-
950/1000	-	-
1050/1100	-	-
1150/1200	-	-
1250/1300	-	-
1350/1400	-	-
1450/1500	-	-
1550/1600	-	-
1650/1700	-	-
1750/1800	-	-
1850/1900	-	-
1950/2000	-	-
2050/2100	-	-
2150/2200	-	-
2250/2300	-	-
2350/2400	-	-
2450/2500	-	-
2550/2600	-	-
2650/2700	-	-
2750/2800	-	-
2850/2900	-	-
2950/3000	-	-

POINT
選定上の注意

- 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 動作条件（搬送質量、加減速度等）によって、使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は 1-280 ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 900mm 以下です。

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2		T4	
		標準	LS付	標準	LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-	-	-
	M(5m)	-	-	-	-
長さ指定	X06(6m)~X10(10m)	-	-	-	-
	X11(11m)~X15(15m)	-	-	-	-
	X16(16m)~X20(20m)	-	-	-	-

(注) ロボットケーブルです。
 (注) 20mを超え30mまでのケーブルを使用される場合、アクチュエーター型式のケーブル長は [N] を指定し、ケーブルを別途手配してください。手配型式は以下となります。
 □□□はケーブル長さを記入。(例) 250=25m
 【モーターケーブル】
 T2: CB-X-MA□□□
 T4: CB-X2-MA□□□
 【エンコーダーケーブル】
 T2/T4(標準): CB-X1-PA□□□-AWG24
 T2/T4(LS付): CB-X1-PLA□□□-AWG24

オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格
ケーブル左側面取出し	A1	3-655	-
ケーブル右側面取出し	A3	3-655	-
AQシール(標準装備)(注1)	AQ	3-655	-
吊り金具	EB	3-656	-
原点リミットスイッチ	L	3-657	-
マスター軸指定	LM	3-658	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
スレーブ軸指定	S	3-658	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。

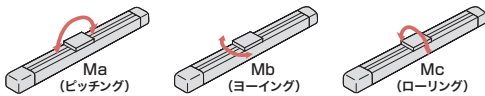
■メインスペック

項目		内容	
リード	ボールねじリード (mm)	50	25
	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	80 160
水平	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	2500 1250
		定格加減速度 (G)	0.3 0.3
		最高加減速度 (G)	1.2 1.2
垂直	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	- -
		定格加減速度 (G)	- -
		最高加減速度 (G)	- -
推力	定格推力 (N)	255	510
ストローク	最小ストローク (mm)	900	900
	最大ストローク (mm)	3000	3000
	ストロークピッチ (mm)	50	50

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ25mm 転造C10 【C5相当】
繰返し位置決め精度	±0.01mm 【±0.005mm】
ロストモーション	0.05mm以下 【0.02mm以下】
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma：774N・m
	Mb：1106N・m
	Mc：2175N・m
動的許容モーメント (注2)	Ma：162N・m
	Mb：231N・m
	Mc：455N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下(結露なきこと)
保護等級	-
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター (200V)
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート (17bit)
エンコーダーパルス数	131072 pulse/rev
納期	ホームページ【納期照会】に記載

(注2) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。
(注) 【 】内はISPBの数値です。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。

リード (mm)	姿勢	最高速度 (mm/s)	水平										
			加速度 (G)										
50		2500	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2
25		1250	80	80	60	48	40	34	30	27	23	18	15
			160	160	120	96	80	68	60	54	46	36	30

■ストロークと最高速度

ストローク	最高速度
リード	900~3000
50	2500
25	1250

(単位はmm/s)

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) ケーブルジョイントコネクタには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 原点方向を変更するには反却調整が必要です。ご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

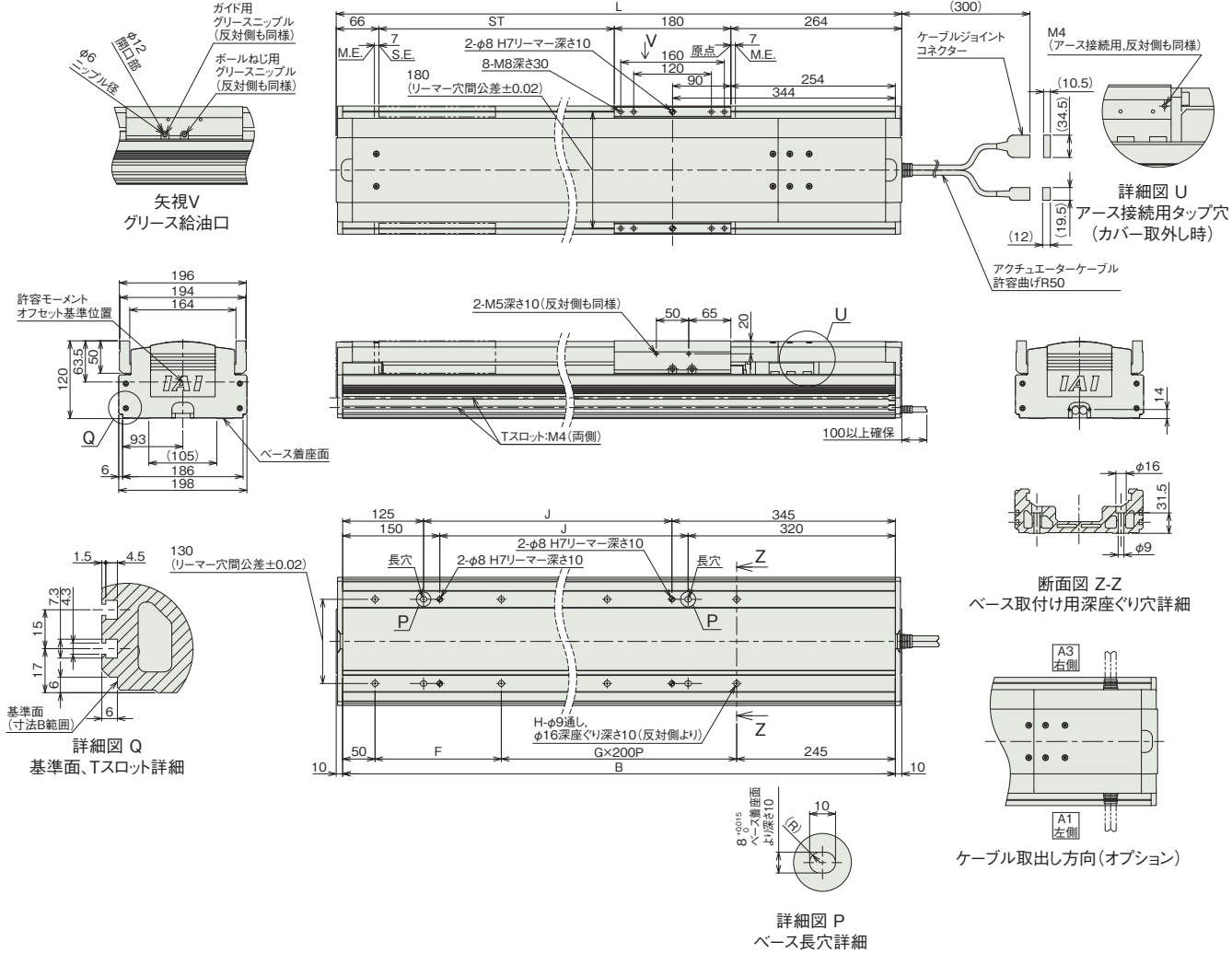
ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式



■ストローク別寸法

ストローク	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	2300	2350	2400	2450	2500	2550	2600	2650	2700	2750	2800	2850	2900	2950	3000		
L	1410	1460	1510	1560	1610	1660	1710	1760	1810	1860	1910	1960	2010	2060	2110	2160	2210	2260	2310	2360	2410	2460	2510	2560	2610	2660	2710	2760	2810	2860	2910	2960	3010	3060	3110	3160	3210	3260	3310	3360	3410	3460	3510		
B	1390	1440	1490	1540	1590	1640	1690	1740	1790	1840	1890	1940	1990	2040	2090	2140	2190	2240	2290	2340	2390	2440	2490	2540	2590	2640	2690	2740	2790	2840	2890	2940	2990	3040	3090	3140	3190	3240	3290	3340	3390	3440	3490		
F	295	145	195	245	295	145	195	245	295	145	195	245	295	145	195	245	295	145	195	245	295	145	195	245	295	145	195	245	295	145	195	245	295	145	195	245	295	145	195	245	295	145	195	245	295
G	4	5	5	5	5	6	6	6	6	7	7	7	7	8	8	8	8	9	9	9	9	10	10	10	10	11	11	11	11	12	12	12	12	13	13	13	13	14	14	14	14	15	15	15	
H	12	14	14	14	14	16	16	16	16	18	18	18	18	20	20	20	20	22	22	22	22	24	24	24	24	26	26	26	26	28	28	28	28	30	30	30	30	32	32	32	32	34	34	34	
J	920	970	1020	1070	1120	1170	1220	1270	1320	1370	1420	1470	1520	1570	1620	1670	1720	1770	1820	1870	1920	1970	2020	2070	2120	2170	2220	2270	2320	2370	2420	2470	2520	2570	2620	2670	2720	2770	2820	2870	2920	2970	3020		

■ストローク別質量

ストローク	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	2300	2350	2400	2450	2500	2550	2600	2650	2700	2750	2800	2850	2900	2950	3000	
質量 (kg)	38.4	39.5	40.5	41.6	42.7	43.7	44.8	45.8	46.9	48.0	49.0	50.1	51.2	52.2	54.2	55.3	56.4	57.4	58.5	59.6	60.6	61.7	62.7	63.8	64.9	65.9	67.0	68.1	69.1	70.2	71.3	72.3	73.4	74.5	75.5	76.5	77.5	78.6	79.7	80.7	81.8	82.8	83.9	85.0

■適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法															最大位置決め点数	標準価格	参照ページ																																			
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択										ECM																																							
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM																																									
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジショナーデータなし)	-	8-47										
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	36000	-	8-49								
SCON-CB/CSB		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215						
SSEL-CS		2	単相AC200V	●	-	●	●	●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	20000	-	8-245						
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	20000	-	8-273					
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

**ISB/
ISPB**

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

SSPA

サーボモーター 200V (ボールねじ高剛性タイプ)		
SSPA	スライダー	SSPA-SXM-200 3-441
		SSPA-MXM-400 3-445
		SSPA-LXM-750 3-449



選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

SSPA-SXM-200

±5μm 高精度
本体幅 100mm
200W

■型式項目

SSPA - SXM - [] - 200 - [] - [] - [] - [] - []

シリーズ SSPA 高精度仕様	タイプ []	エンコーダー種類 I インクリメンタル A アブソリュート	モーター種類 200 200W	リード 30 30mm 20 20mm 10 10mm	ストローク 100 100mm 1100 1100mm (50mm毎)	適応コントローラー T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し S 3m M 5m X [] 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照
--------------------	------------	-------------------------------------	--------------------	--------------------------------------	--	---	---	---------------------------

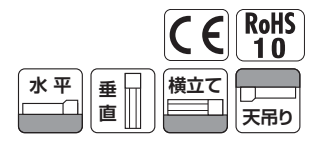
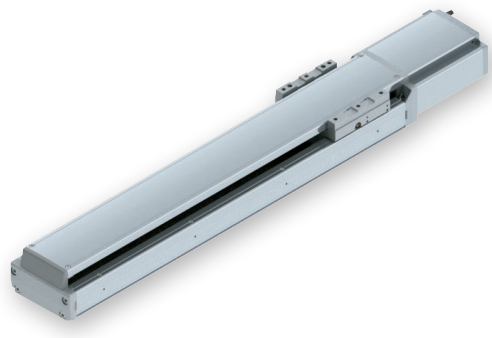
選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表



エンコーダー種類/ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	エンコーダー種類	
	インクリメンタル	アブソリュート
100	-	-
150/200	-	-
250/300	-	-
350/400	-	-
450/500	-	-
550/600	-	-
650/700	-	-
750/800	-	-
850/900	-	-
950/1000	-	-
1050/1100	-	-

POINT
選定上の注意

- 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向450mm以下です。

オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
ケーブル左側面取出し(注1)	A1S	3-655	-	マスター軸指定(センサー勝手違い)	LLM	3-658	-
ケーブル左背面取出し(注1)	A1E	3-655	-	防錆皮膜処理(ストローク100~300)	MD	3-658	-
ケーブル右側面取出し(注1)	A3S	3-655	-	防錆皮膜処理(ストローク350~600)	MD	3-658	-
ケーブル右背面取出し(注1)	A3E	3-655	-	防錆皮膜処理(ストローク650~900)	MD	3-658	-
AQシール(標準装備)(注2)	AQ	3-655	-	防錆皮膜処理(ストローク950~1100)	MD	3-658	-
ブレーキ	B	3-655	-	原点逆仕様	NM	3-658	-
クリープセンサー	C	3-655	-	ボール保持機構付きガイド	RT	3-659	-
クリープセンサー勝手違い	CL	3-655	-	スレーブ軸指定	S	3-658	-
原点リミットスイッチ	L	3-657	-	真直度高精度仕様(ストローク100~600)	ST	3-661	-
原点リミットスイッチ勝手違い	LL	3-657	-	真直度高精度仕様(ストローク650~1100)	ST	3-661	-
マスター軸指定	LM	3-658	-				

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。
(注2) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2		T4	
		標準	LS付	標準	LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-	-	-
	M(5m)	-	-	-	-
長さ指定	X06(6m)~X10(10m)	-	-	-	-
	X11(11m)~X15(15m)	-	-	-	-
	X16(16m)~X20(20m)	-	-	-	-
	X21(21m)~X25(25m)	-	-	-	-
	X26(26m)~X30(30m)	-	-	-	-
			-	-	-

(注) ロボットケーブルです。

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) ケーブルジョイントコネクタには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルは1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 原点方向を変更するには返却調整が必要ですのでご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド

選定

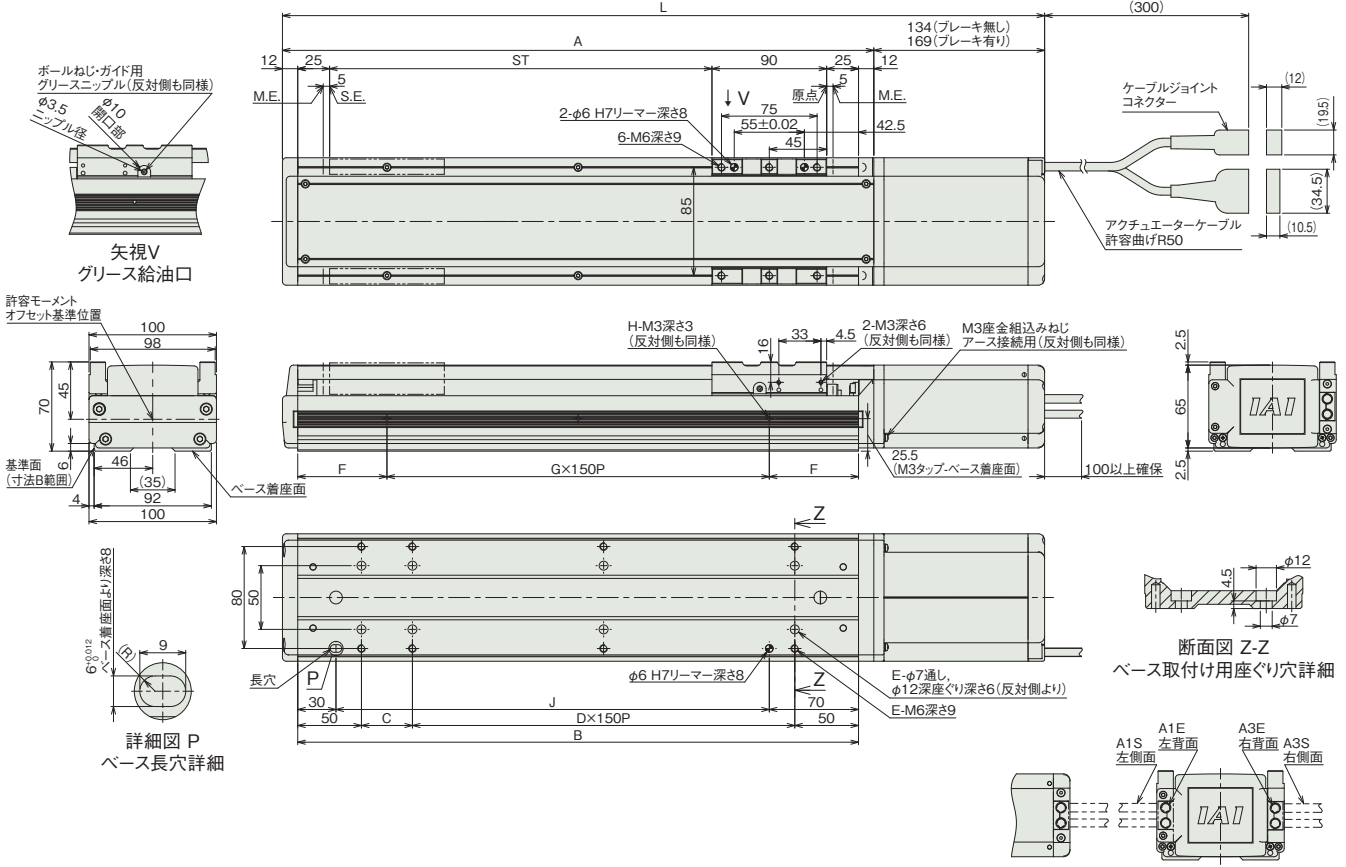
注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

一覧表



■ストローク別寸法

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	
L	ブレーキ無し	398	448	498	548	598	648	698	748	798	848	898	948	998	1048	1098	1148	1198	1248	1298	1348	1398
	ブレーキ有り	433	483	533	583	633	683	733	783	833	883	933	983	1033	1083	1133	1183	1233	1283	1333	1383	1433
RCA	A	264	314	364	414	464	514	564	614	664	714	764	814	864	914	964	1014	1064	1114	1164	1214	1264
	B	240	290	340	390	440	490	540	590	640	690	740	790	840	890	940	990	1040	1090	1140	1190	1240
	C	140	40	90	140	40	90	140	40	90	140	40	90	140	40	90	140	40	90	140	40	90
RCS4	D	0	1	1	1	2	2	2	3	3	3	4	4	4	5	5	5	6	6	6	7	7
	E	4	6	6	6	8	8	8	10	10	10	12	12	12	14	14	14	16	16	16	18	18
	F	45	70	20	45	70	20	45	70	20	45	70	20	45	70	20	45	70	20	45	70	20
RCS3	G	1	1	2	2	3	3	3	4	4	4	5	5	5	6	6	6	7	7	7	7	8
	H	2	2	3	3	3	4	4	4	5	5	5	6	6	6	7	7	7	8	8	8	9
ISB/ISP	J	140	190	240	290	340	390	440	490	540	590	640	690	740	790	840	890	940	990	1040	1090	1140

■ストローク別質量

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	
質量 (kg)	ブレーキ無し	6.8	7.4	8.1	8.7	9.3	10.0	10.6	11.2	11.9	12.5	13.1	13.8	14.4	15.0	15.6	16.3	16.9	17.5	18.2	18.8	19.4
	ブレーキ有り	7.4	8.0	8.7	9.3	9.9	10.6	11.2	11.8	12.5	13.1	13.7	14.4	15.0	15.6	16.2	16.9	17.5	18.1	18.8	19.4	20.0

■適応コントローラ

本ページのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジショナーデータなし)	-	8-47
RSEL		8	単相AC 100V/200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	-	-	-	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	-	●	-	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	単相AC 100V/200V	●	-	●	●	-	●	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	-	●	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	-	●	-	-	-	●	●	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
(注) アプソリュートのアクチュエータは、RCON-SCIに接続できません。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

SSPA-MXM-400

±5μm
高精度

本体幅
130mm

400W

型式項目

SSPA - MXM - - 400 - - - - - - -

シリーズ SSPA 高精度仕様	タイプ MXM	エンコーダー種類 I インクリメンタル A アブソリュート	モーター種類 400 400W	リード 40 40mm 20 20mm 10 10mm	ストローク 100 100mm 1300 1300mm (50mm毎)	適応コントローラー T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し S 3m M 5m X <input type="checkbox"/> 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照
--------------------	------------	-------------------------------------	--------------------	--------------------------------------	---	---	--	---------------------------



CE RoHS 10

水平 垂直 横立て 天吊り

エンコーダー種類/ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	エンコーダー種類		ストローク (mm)	エンコーダー種類	
	インクリメンタル	アブソリュート		インクリメンタル	アブソリュート
100	-	-	750/800	-	-
150/200	-	-	850/900	-	-
250/300	-	-	950/1000	-	-
350/400	-	-	1050/1100	-	-
450/500	-	-	1150/1200	-	-
550/600	-	-	1250/1300	-	-
650/700	-	-	-	-	-

POINT
選定上の注意

- [メインスペック] の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 600mm 以下です。

オプション価格表 (標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
ケーブル左側面取出し(注1)	A1S	3-655	-	マスター軸指定(センサー勝手違い)	LLM	3-658	-
ケーブル左背面取出し(注1)	A1E	3-655	-	防錆皮膜処理(ストローク100~300)	MD	3-658	-
ケーブル右側面取出し(注1)	A3S	3-655	-	防錆皮膜処理(ストローク350~600)	MD	3-658	-
ケーブル右背面取出し(注1)	A3E	3-655	-	防錆皮膜処理(ストローク650~900)	MD	3-658	-
AQシール(標準装備)(注2)	AQ	3-655	-	防錆皮膜処理(ストローク950~1300)	MD	3-658	-
ブレーキ	B	3-655	-	原点逆仕様	NM	3-658	-
クリープセンサー	C	3-655	-	ボール保持機構付きガイド	RT	3-659	-
クリープセンサー勝手違い	CL	3-655	-	スレープ軸指定	S	3-658	-
原点リミットスイッチ	L	3-657	-	真直度高精度仕様(ストローク100~600)	ST	3-661	-
原点リミットスイッチ勝手違い	LL	3-657	-	真直度高精度仕様(ストローク650~1300)	ST	3-661	-
マスター軸指定	LM	3-658	-				

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。
(注2) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2		T4	
		標準	LS付	標準	LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-	-	-
	M(5m)	-	-	-	-
長さ指定	X06(6m)~X10(10m)	-	-	-	-
	X11(11m)~X15(15m)	-	-	-	-
	X16(16m)~X20(20m)	-	-	-	-
	X21(21m)~X25(25m)	-	-	-	-
	X26(26m)~X30(30m)	-	-	-	-

(注) ロボットケーブルです。

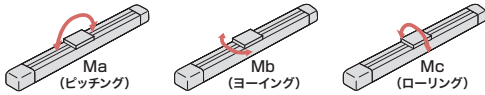
型式スペック

項目		内容			
リード	ボールねじリード (mm)	40	20	10	
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	45	90	120
		最高速度 (mm/s)	2400	1200	600
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	0.4	0.4	0.4
		最高加減速度 (G)	1.2	1	0.7
		最高加減速度 (G)	1.2	1	0.6
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	6	12	25
		最高速度 (mm/s)	2400	1200	600
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	0.4	0.4	0.4
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ			
		ブレーキ保持力 (kgf)	6	12	25
	ストローク	最小ストローク (mm)	100	100	100
	最大ストローク (mm)	1300	1300	1300	
	ストロークピッチ (mm)	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ20mm 転造C5相当
繰返し位置決め精度	±0.005mm
ロスモーション	0.02mm以下
ベース	材質：鋳鉄 塗装処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma : 470N・m
	Mb : 470N・m
	Mc : 1210N・m
動的許容モーメント (注3)	Ma : 107N・m
	Mb : 107N・m
	Mc : 276N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	-
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	インクリメンタル/アブソリュート
エンコーダーパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注3) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢	水平															垂直																					
	最高速度 (mm/s)	加速度(G)															最高速度 (mm/s)																				
リード (mm)		0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	1.3	1.4	1.5	1.6	1.7	1.8	1.9	2.0	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	1.3	1.4	1.5	1.6		
40	2400	45	45	45	36	30	25.5	22.5	19.5	17	15	13.5									6	6	6	4.8	4	3.4	3	2.7	2.4	2.2	2						
20	1200	90	90	90	72	60	51	45	39	34											12	12	12	9.6	8	6.9	6	5.3	4.8								
10	600	120	120	120	96	80	70														25	25	25	20	16.5												

ストロークと最高速度

ストローク	100~700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300
リード (mm)													
40	2400	2150	1930	1740	1580	1440	1320	1210	1120	1030	960	890	830
20	1200	1070	960	870	790	720	660	600	560	510	480	440	410
10	600	530	480	430	390	360	330	300	280	250	240	220	200

(単位はmm/s)

オフボードチューニング時の可搬質量及び加減速度

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード	最高速度 (mm/s)	加減速度別可搬質量 (kg)																		最高速度 (mm/s)			
		0.1G	0.2G	0.3G	0.4G	0.5G	0.6G	0.7G	0.8G	0.9G	1.0G	1.1G	1.2G	1.3G	1.4G	1.5G	1.6G	1.7G	1.8G	1.9G	2.0G	標準	チューニング後
水平	40	67.5	58.5	52	45	36	30	25.5	22.5	19.5	17	15	13.5	11.5	10	9	8	7	6.5	6	5.5	2400	2400
	20	135	117	104	90	72	60	51	45	39	34	30	26	23	20	18	16	15	14	13	12	1200	1200
	10	180	156	138	120	96	80	70														600	600

選定
注意事項
スライダ
リニアサーボ
ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

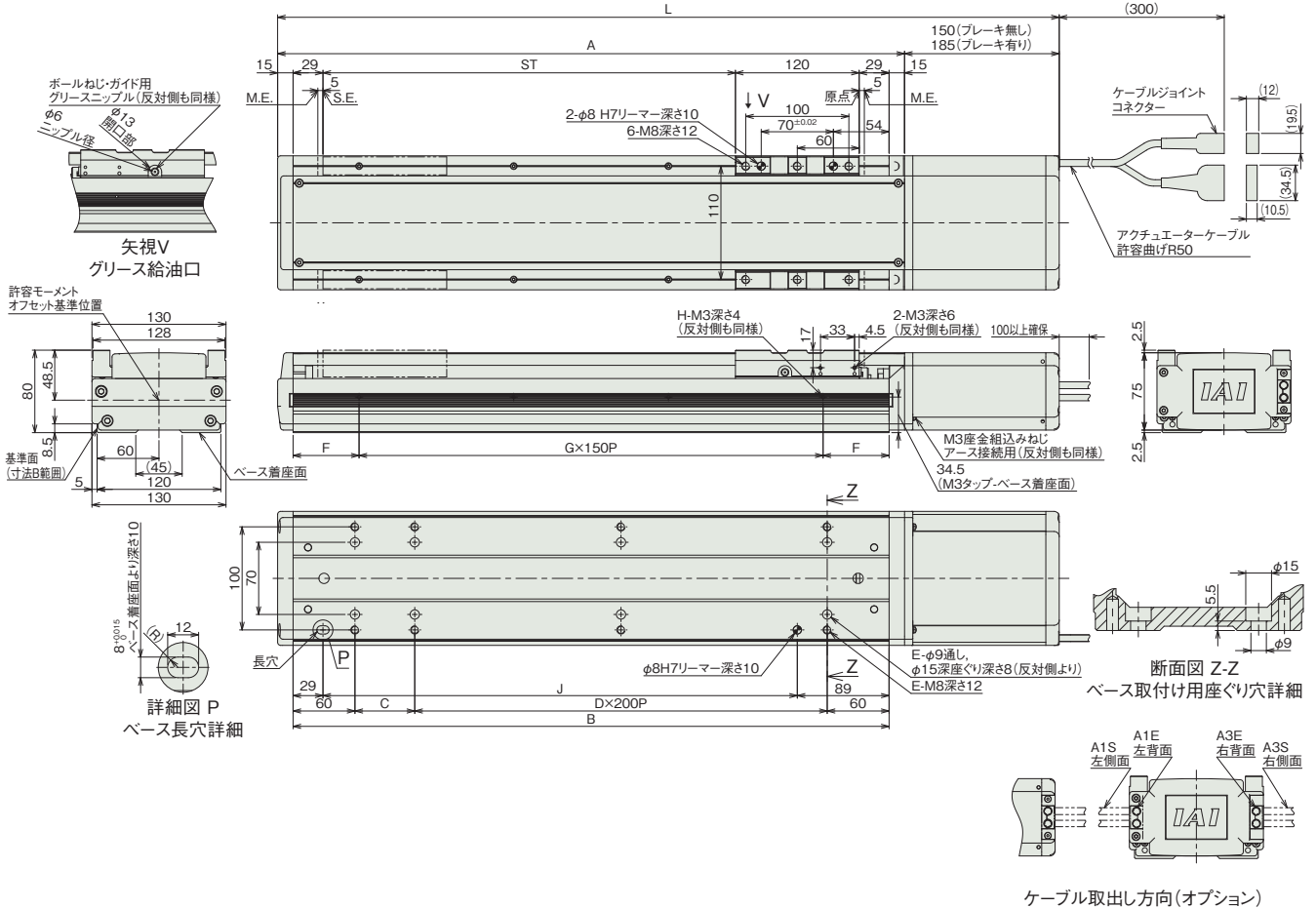
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD
3次元 CAD

(注) ケーブルジョイントコネクタには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルは1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 原点方向を変更するには返却調整が必要です。ご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	
L	ブレーキ無し	458	508	558	608	658	708	758	808	858	908	958	1008	1058	1108	1158	1208	1258	1308	1358	1408	1458	1508	1558	1608	1658
	ブレーキ有り	493	543	593	643	693	743	793	843	893	943	993	1043	1093	1143	1193	1243	1293	1343	1393	1443	1493	1543	1593	1643	1693
A	308	358	408	458	508	558	608	658	708	758	808	858	908	958	1008	1058	1108	1158	1208	1258	1308	1358	1408	1458	1508	1558
B	278	328	378	428	478	528	578	628	678	728	778	828	878	928	978	1028	1078	1128	1178	1228	1278	1328	1378	1428	1478	1528
C	158	208	258	308	358	408	458	508	558	608	658	708	758	808	858	908	958	1008	1058	1108	1158	1208	1258	1308	1358	1408
D	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	6
E	4	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	14	16	16	16
F	64	14	39	64	14	39	64	14	39	64	14	39	64	14	39	64	14	39	64	14	39	64	14	39	64	14
G	1	2	2	2	3	3	3	4	4	4	5	5	5	6	6	6	7	7	7	8	8	8	8	9	9	9
H	2	3	3	3	4	4	4	5	5	5	6	6	6	7	7	7	8	8	8	9	9	9	9	10	10	10
J	160	210	260	310	360	410	460	510	560	610	660	710	760	810	860	910	960	1010	1060	1110	1160	1210	1260	1310	1360	

■ストローク別質量

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300
質量 (kg)	12.4	13.5	14.6	15.7	16.7	17.8	18.9	20.0	21.1	22.2	23.2	24.3	25.4	26.5	27.6	28.7	29.7	30.8	31.9	33.0	34.1	35.2	36.2	37.3	38.4
質量 (kg)	13.0	14.1	15.2	16.3	17.3	18.4	19.5	20.6	21.7	22.8	23.8	24.9	26.0	27.1	28.2	29.3	30.3	31.4	32.5	33.6	34.7	35.8	36.8	37.9	39.0

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPb

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA







NS

IF

オプション

適応コントローラ

本ページのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続 可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	単相AC 100V/200V	●	-	●	●	-	●	-	-	-	-	●	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	-	-	-	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	●	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
(注) アプソリュートのアクチュエータは、RCON-SCIに接続できません。

SSPA-LXM-750

±5μm 高精度
本体幅 160mm
750W

選定

注意事項

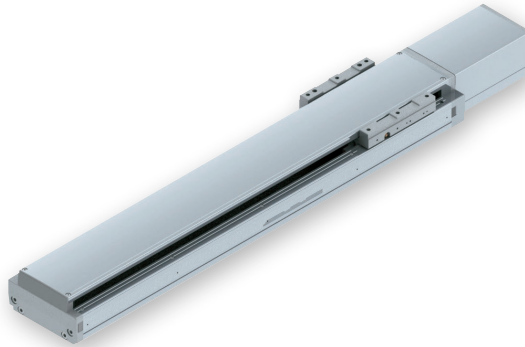
スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

■型式項目

SSPA		-	LXM		-	750		-	-	-	-	-	-	-	-	
シリーズ SSPA	高精度仕様		タイプ		エンコーダー種類 I A	インクリメンタル アブソリュート	モーター種類 750 750W	リード 50 25	50mm 25mm	ストローク 100 1500	100mm 1500mm (50mm毎)	適応コントローラー T2 T4	SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA RCON RSEL	ケーブル長 N S M X□□	無し 3m 5m 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照



エンコーダー種類/ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	エンコーダー種類		ストローク (mm)	エンコーダー種類	
	インクリメンタル	アブソリュート		インクリメンタル	アブソリュート
100	-	-	850/900	-	-
150/200	-	-	950/1000	-	-
250/300	-	-	1050/1100	-	-
350/400	-	-	1150/1200	-	-
450/500	-	-	1250/1300	-	-
550/600	-	-	1350/1400	-	-
650/700	-	-	1450/1500	-	-
750/800	-	-	-	-	-

POINT
選定上の注意

- 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向750mm以下です。

オプション価格表 (標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
ケーブル左側面取出し(注1)	A1S	3-655	-	マスター軸指定(センサー勝手違い)	LLM	3-658	-
ケーブル左背面取出し(注1)	A1E	3-655	-	防錆皮膜処理(ストローク100~300)	MD	3-658	-
ケーブル右側面取出し(注1)	A3S	3-655	-	防錆皮膜処理(ストローク350~600)	MD	3-658	-
ケーブル右背面取出し(注1)	A3E	3-655	-	防錆皮膜処理(ストローク650~900)	MD	3-658	-
AQシール(標準装備)(注2)	AQ	3-655	-	防錆皮膜処理(ストローク950~1200)	MD	3-658	-
ブレーキ	B	3-655	-	防錆皮膜処理(ストローク1250~1500)	MD	3-658	-
クリープセンサー	C	3-655	-	原点逆仕様	NM	3-658	-
クリープセンサー勝手違い	CL	3-655	-	ボール保持機構付きガイド	RT	3-659	-
原点リミットスイッチ	L	3-657	-	スレーブ軸指定	S	3-658	-
原点リミットスイッチ勝手違い	LL	3-657	-	真直度高精度仕様(ストローク100~600)	ST	3-661	-
マスター軸指定	LM	3-658	-	真直度高精度仕様(ストローク650~1300)	ST	3-661	-
				真直度高精度仕様(ストローク1350~1500)	ST	3-661	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。
 (注2) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2		T4	
		標準	LS付	標準	LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-	-	-
	M(5m)	-	-	-	-
長さ指定	X06(6m)~X10(10m)	-	-	-	-
	X11(11m)~X15(15m)	-	-	-	-
	X16(16m)~X20(20m)	-	-	-	-
	X21(21m)~X25(25m)	-	-	-	-
	X26(26m)~X30(30m)	-	-	-	-
	X31(31m)~X35(35m)	-	-	-	-

(注) ロボットケーブルです。

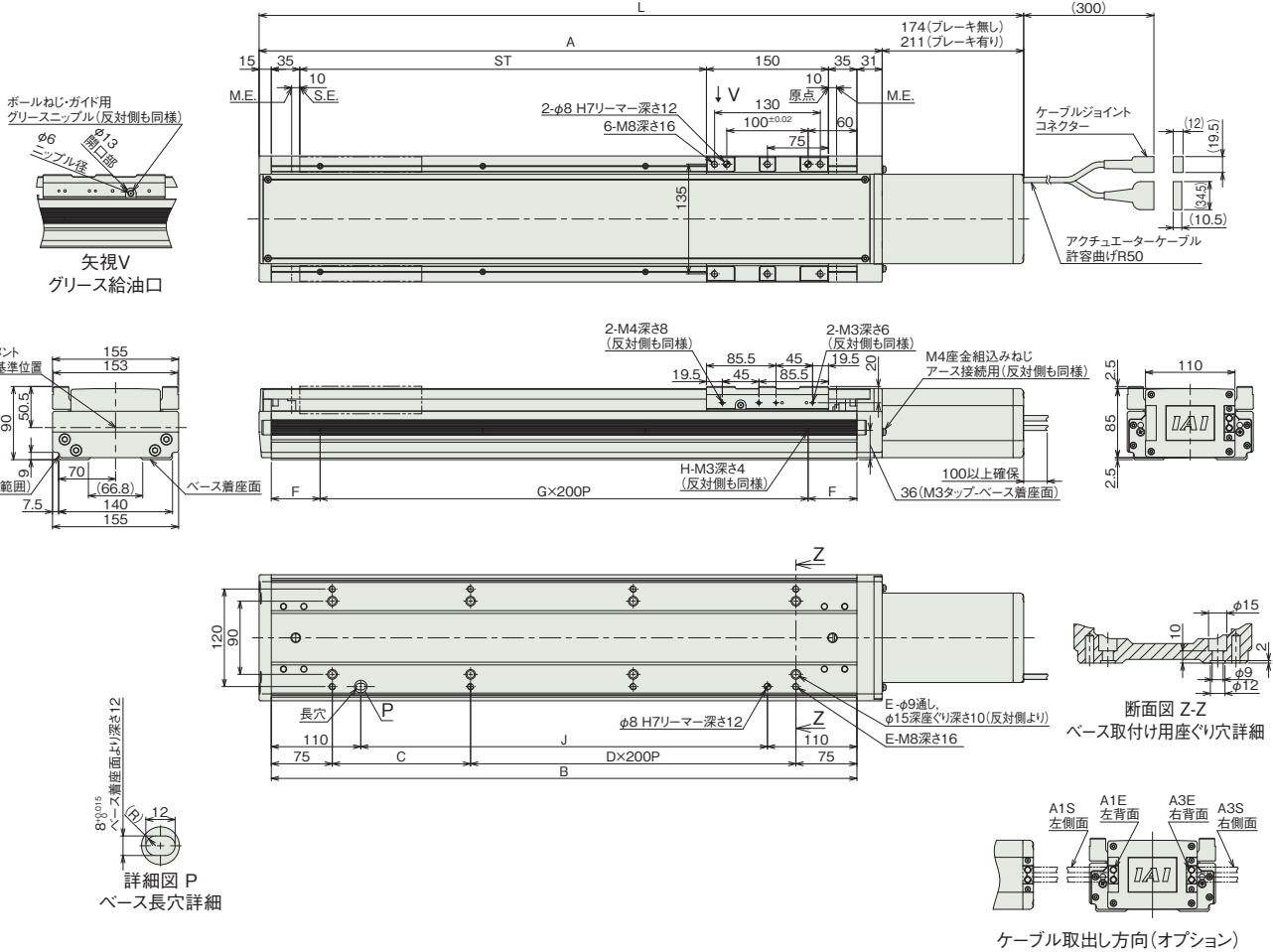
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

(注) ケーブルジョイントコネクターには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルは1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 原点方向を変更するには返却調整が必要です。ご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500
L	540	590	640	690	740	790	840	890	940	990	1040	1090	1140	1190	1240	1290	1340	1390	1440	1490	1540	1590	1640	1690	1740	1790	1840	1890	1940
ブレーキ無し	577	627	677	727	777	827	877	927	977	1027	1077	1127	1177	1227	1277	1327	1377	1427	1477	1527	1577	1627	1677	1727	1777	1827	1877	1927	1977
ブレーキ有り	366	416	466	516	566	616	666	716	766	816	866	916	966	1016	1066	1116	1166	1216	1266	1316	1366	1416	1466	1516	1566	1616	1666	1716	1766
A	320	370	420	470	520	570	620	670	720	770	820	870	920	970	1020	1070	1120	1170	1220	1270	1320	1370	1420	1470	1520	1570	1620	1670	1720
B	170	220	270	320	370	420	470	520	570	620	670	720	770	820	870	920	970	1020	1070	1120	1170	1220	1270	1320	1370	1420	1470	1520	1570
C	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	6	7	7	7
D	4	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16	16	18	18	18
E	60	85	10	35	60	85	10	35	60	85	10	35	60	85	10	35	60	85	10	35	60	85	10	35	60	85	10	35	60
F	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	6	7	7	7	7	8	8
G	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	6	7	7	7	7	8	8	8	8	9	9	9
H	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500
J																													

■ストローク別質量

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500
質量	21.0	23.0	25.0	26.5	28.0	29.5	31.0	33.0	35.0	36.5	38.0	39.5	41.0	43.0	45.0	46.5	48.0	49.5	51.0	52.5	54.0	56.0	58.0	59.5	61.0	62.5	64.0	66.0	68.0
(kg)	22.0	24.0	26.0	27.5	29.0	30.5	32.0	34.0	36.0	37.5	39.0	40.5	42.0	44.0	46.0	47.5	49.0	50.5	52.0	53.5	55.0	57.0	59.0	60.5	62.0	63.5	65.0	67.0	69.0
ブレーキ有り																													

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA







NS

IF

オプション

適応コントローラ

本ページのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続 可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	単相AC200V	●	-	●	●	-	●	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	-	-	-	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	●	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
 (注) アプソリュートのアクチュエータは、RCON-SCIに接続できません。

選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

ISA / ISPA

サーボモーター 200V (ボールねじ標準タイプ)			
ISA ISPA	スライダー	ISA/ISPA-WXM-600	3-455
		ISA/ISPA-WXM-750	3-459
		ISA/ISPA-WXMX-600	3-463
		ISA/ISPA-WXMX-750	3-467



選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表RCP6/
RCP6SRCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPAISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

本体幅 200 mm 600 W

ISA-WXM-600 ISPA-WXM-600

型式項目

シリーズ		タイプ	エンコーダー種類		600		モーター種類		リード		ストローク		適応コントローラー		ケーブル長		オプション	
ISA	標準仕様		1	インクリメンタル	600	600W	40	40mm	100	100mm	T2	SCON	N	無し	オプション 下記オプション表参照			
ISPA	高精度仕様		A	アブソリュート			20	20mm	1300	1300mm (50mm毎)	T4	SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA	S	3m				
							10	10mm					M	5m				
													X□□	長さ指定				



選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

エンコーダー種類/ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	エンコーダー種類			
	インクリメンタル		アブソリュート	
	ISA	ISPA	ISA	ISPA
100	-	-	-	-
150/200	-	-	-	-
250/300	-	-	-	-
350/400	-	-	-	-
450/500	-	-	-	-
550/600	-	-	-	-
650/700	-	-	-	-
750/800	-	-	-	-
850/900	-	-	-	-
950/1000	-	-	-	-
1050/1100	-	-	-	-
1150/1200	-	-	-	-
1250/1300	-	-	-	-



- ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。ストローク別の最高速度は「ストロークと最高速度」をご参照ください。
- 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- ダブルスライダ選択時の動的許容モーメント、張出し負荷長は1-253ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向900mm以下です。

オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
ケーブル取出方向変更	A1/A3	3-655	-	騒音低減対策(選定)	L	3-657	-
AQシール	AQ	3-655	-	マスター軸指定	LM	3-658	-
ブレーキ	B	3-655	-	原点逆仕様	NM	3-658	-
クリープセンサー	C	3-655	-	スレーブ軸指定	S	3-658	-
吊り金具	EB	3-656	-	ダブルスライダ仕様	W	3-662	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
		LS付	LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	X21(21m) ~ X25(25m)	-	-
	X26(26m) ~ X30(30m)	-	-

(注) ロボットケーブルです。

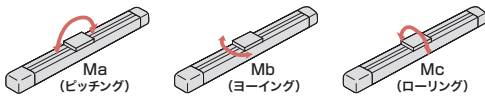
■メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	40	20	10		
	可搬質量	最大可搬質量(kg)	60	120	150	
		最高速度(mm/s)	2400	1200	600	
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	
		最高加減速度(G)	1	1	0.6	
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)	14	29	60	
		最高速度(mm/s)	2400	1200	600	
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	
		最高加減速度(G)	1	0.8	0.5	
推力	定格推力(N)	255	510	1020		
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力(kgf)	14	29	60		
ストローク	最小ストローク(mm)	100	100	100		
	最大ストローク(mm)	1300	1300	1300		
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50		

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ20mm 転造C10 【C5相当】
繰返し位置決め精度	±0.02mm 【±0.01mm】
ロストモーション	0.05mm以下 【0.02mm以下】
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma：774N・m
	Mb：1106N・m
	Mc：2175N・m
動的許容モーメント(注2)	Ma：162N・m
	Mb：231N・m
	Mc：455N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	-
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダ種類	インクリメンタル/アブソリュート
エンコーダパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ【納期照会】に記載

(注2) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。
(注) 【 】内はISPAの数値です。それ以外の数値はISA、ISPA共通です。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢	リード(mm)	最高速度(mm/s)	水平																		垂直											
			加速度(G)																													
			0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2								
40	2400	60	60	45	36	30	26	22	20	18			14	14	12	10	8	6.7	6.1	5.6	5											
20	1200	120	120	91	72	60	52	45	40	36			29	29	26	23	20	17.5	15													
10	600	150	150	112	90	75							60	60	50	40																

■ストロークと最高速度

ストローク	100~800	850	950	1050	1150	1250
		900	1000	1100	1200	1300
40	2400	1840	1530	1290	1100	950
20	1200	920	765	645	550	475
10	600	460	380	320	270	235

(単位はmm/s)

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) ケーブルジョイントコネクタには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルは1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 原点方向を変更するには返却調整が必要ですのでご注意ください。
(注) ブレーキ有りの場合も外形寸法は同じです。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド

選定

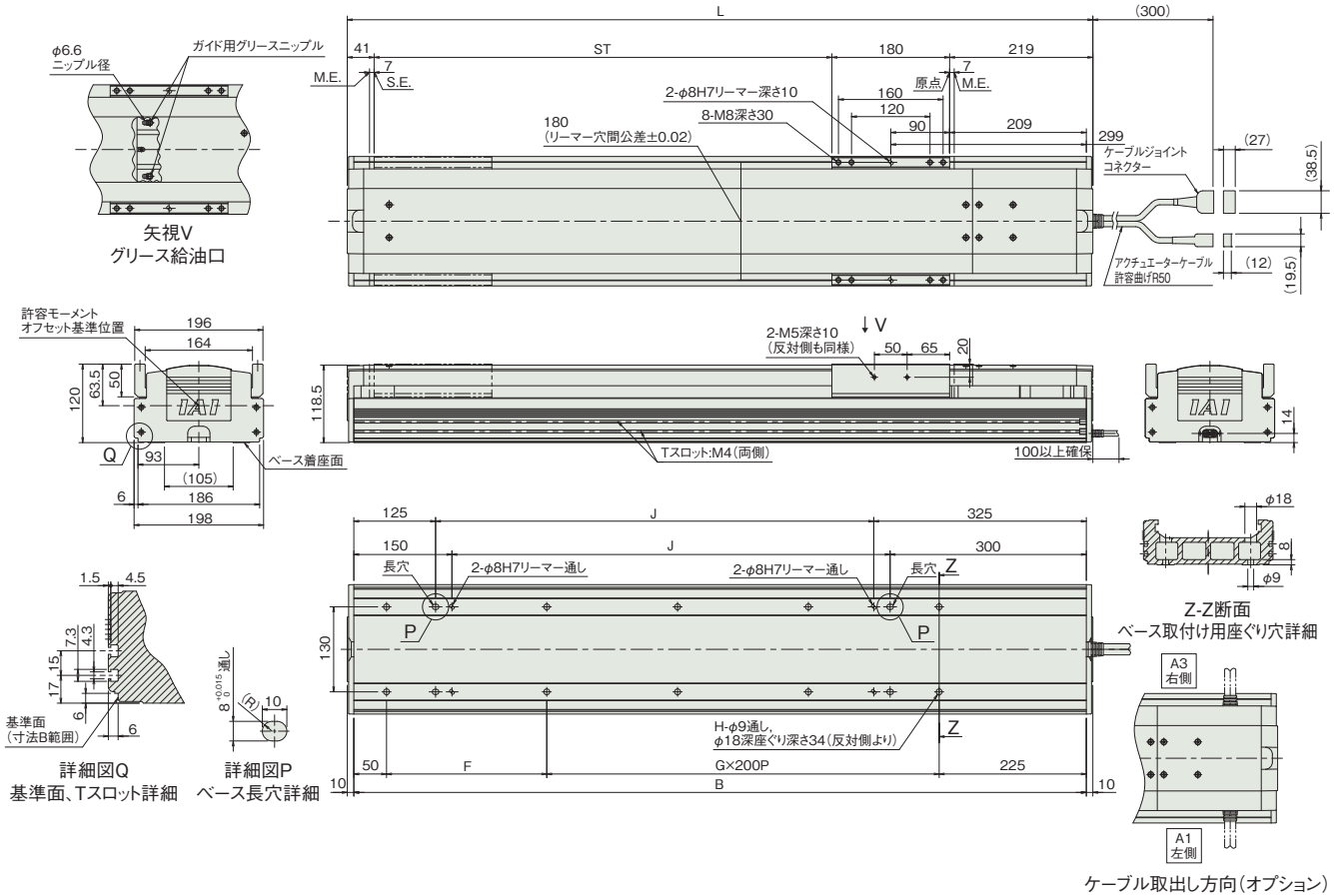
注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

一覧表



ケーブル取出し方向(オプション)

■ストローク別寸法

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300
L	540	590	640	690	740	790	840	890	940	990	1040	1090	1140	1190	1240	1290	1340	1390	1440	1490	1540	1590	1640	1690	1740
B	520	570	620	670	720	770	820	870	920	970	1020	1070	1120	1170	1220	1270	1320	1370	1420	1470	1520	1570	1620	1670	1720
F	245	295	145	195	245	295	145	195	245	295	145	195	245	295	145	195	245	295	145	195	245	295	145	195	245
G	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6
H	4	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16
J	70	120	170	220	270	320	370	420	470	520	570	620	670	720	770	820	870	920	970	1020	1070	1120	1170	1220	1270

■ストローク別質量

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300
質量 (kg)	18.1	19.1	20.1	21.1	22.1	23.1	24.1	25	26.1	27	28	29	30	31	32	33	34	34.9	35.9	36.9	37.9	38.9	39.9	40.9	41.9
質量 (kg)	18.6	19.6	20.6	21.6	22.6	23.6	24.6	25.5	26.6	27.5	28.5	29.5	30.5	31.5	32.5	33.5	34.5	35.4	36.4	37.4	38.4	39.4	40.4	41.4	42.4

■適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外形	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ				
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択																	
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM									
NSA	RCON	16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
NS	RSEL	8	単相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	-	-	-	-	36000	-	8-49
IF	SCON-CB/CGB	1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	●	-	-	-	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
オプション	SSEL-CS	2	単相AC200V	●	-	●	●	●	-	●	-	-	-	-	●	-	-	-	-	-	-	20000	-	8-245
	XSEL-P/Q	6	単相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	-	●	-	-	-	-	-	-	20000	-	8-273
	XSEL-RA/SA	8	三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	-	●	-	-	-	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
(注) WXMタイプは標準で原点リミットスイッチが付いていますが、コントローラはリミットスイッチ仕様をご使用ください。
(注) アプソリュートのアクチュエーターは、RCON-SCIに接続できません。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

本体幅 200mm 750W

ISA-WXM-750

ISPA-WXM-750

■型式項目

シリーズ		タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラー	ケーブル長	オプション
ISA 標準仕様	ISPA 高精度仕様	WXM	1 インクリメンタル A アブソリュート	750 750W	50 50mm 25 25mm	100 100mm 1300 1300mm (50mm毎)	T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	N 無し S 3m M 5m X 長さ指定	下記オプション表参照



選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式一覧表

エンコーダー種類/ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	エンコーダー種類			
	インクリメンタル		アブソリュート	
	ISA	ISPA	ISA	ISPA
100	-	-	-	-
150/200	-	-	-	-
250/300	-	-	-	-
350/400	-	-	-	-
450/500	-	-	-	-
550/600	-	-	-	-
650/700	-	-	-	-
750/800	-	-	-	-
850/900	-	-	-	-
950/1000	-	-	-	-
1050/1100	-	-	-	-
1150/1200	-	-	-	-
1250/1300	-	-	-	-

POINT
選定上の注意

- ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。ストローク別の最高速度は「ストロークと最高速度」をご参照ください。
- 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- ダブルスライダ選択時の動的許容モーメント、張出し負荷長は1-253ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向900mm以下です。

オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
ケーブル取出方向変更	A1/A3	3-655	-	騒音低減対策(選定)	L	3-657	-
AQシール	AQ	3-655	-	マスター軸指定	LM	3-658	-
ブレーキ	B	3-655	-	原点逆仕様	NM	3-658	-
クリープセンサー	C	3-655	-	スレーブ軸指定	S	3-658	-
吊り金具	EB	3-656	-	ダブルスライダ仕様	W	3-662	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
		LS付	LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	X21(21m) ~ X25(25m)	-	-
	X26(26m) ~ X30(30m)	-	-

(注) ロボットケーブルです。

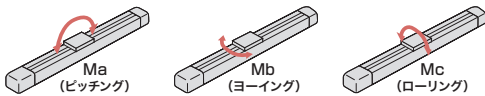
■メインスペック

項目		内容			
リード	ボールねじリード(mm)	50	25		
	可搬質量	最大可搬質量(kg)	60	120	
水平	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	2000		
		定格加減速度(G)	0.3		
		最高加減速度(G)	1		
垂直	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	2000		
		定格加減速度(G)	0.3		
		最高加減速度(G)	1		
推力	定格推力(N)	255			
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ			
	ブレーキ保持力(kgf)	14			
ストローク	最小ストローク(mm)	100			
	最大ストローク(mm)	1300			
	ストロークピッチ(mm)	50			

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ25mm 転造C10【C5相当】
繰返し位置決め精度	±0.02mm【±0.01mm】
ロストモーション	0.05mm以下【0.02mm以下】
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma：774N・m
	Mb：1106N・m
	Mc：2175N・m
動的許容モーメント(注2)	Ma：162N・m
	Mb：231N・m
	Mc：455N・m
使用周囲温度・湿度	0～40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	—
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	インクリメンタル/アブソリュート
エンコーダーパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ【納期照会】に記載

(注2) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。
(注) 【 】内はISPAの数値です。それ以外の数値はISA、ISPA共通です。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード (mm)	姿勢 最高速度 (mm/s)	水平														垂直											
		加速度(G)														加速度(G)											
		0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2				
50	2000	60	60	45	36	30	25	22	20	18					14	14	12	10	8	6.7	6.1	5.6	5				
25	1250	120	120	91	72	60	52	45	40	36					29	29	26	23	20	17.5	15						

■ストロークと最高速度

ストローク リード	最高速度				
	100~900	950 1000	1050 1100	1150 1200	1250 1300
50	2000	1840	1570	1360	
25	1250	1090	920	785	680

(単位はmm/s)

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) ケーブルジョイントコネクターには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルは1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 原点方向を変更するには返却調整が必要ですのでご注意ください。
(注) ブレーキ有りの場合も外形寸法は同じです。

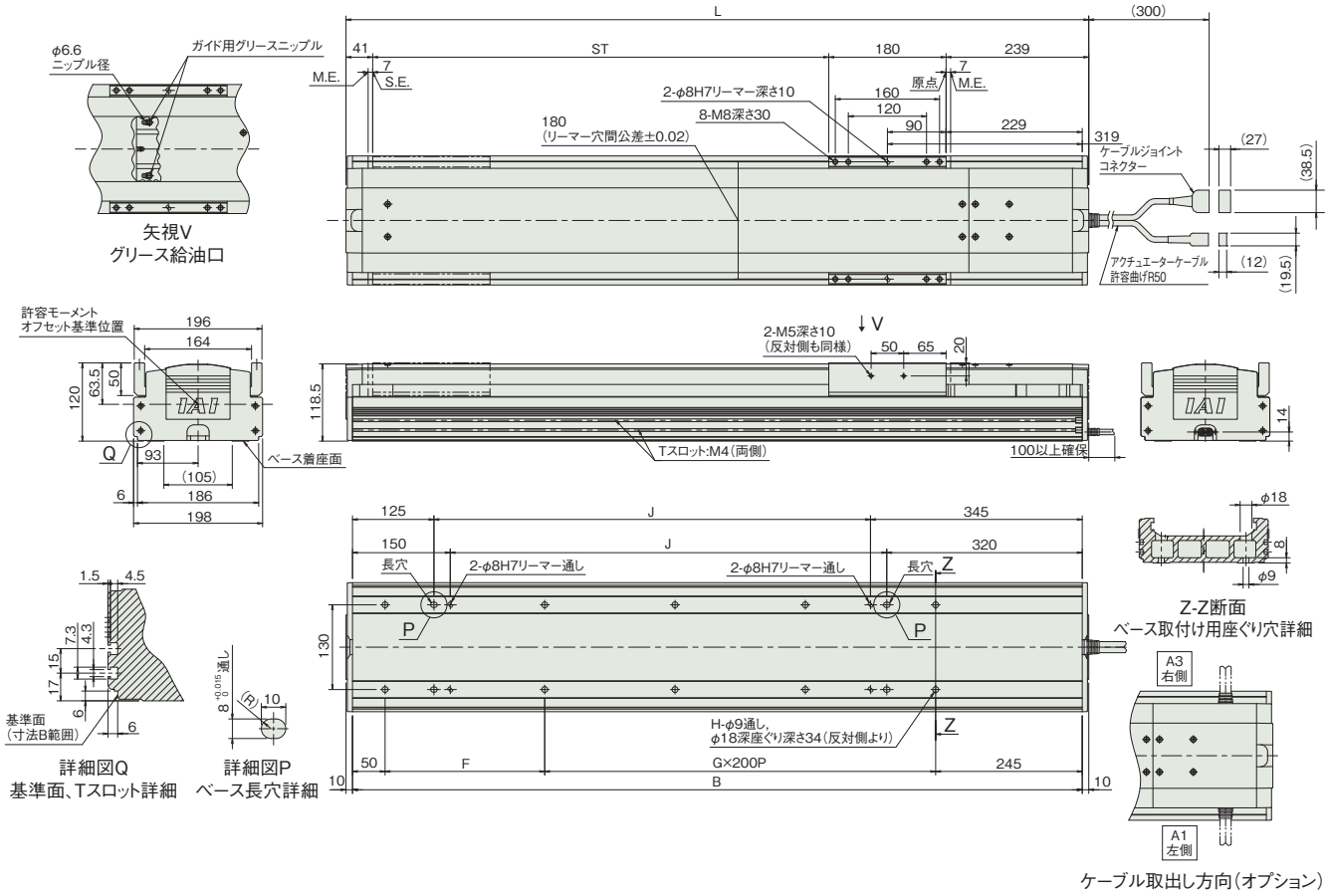
ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド

選定
注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表



■ストローク別寸法

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300
L	560	610	660	710	760	810	860	910	960	1010	1060	1110	1160	1210	1260	1310	1360	1410	1460	1510	1560	1610	1660	1710	1760
B	540	590	640	690	740	790	840	890	940	990	1040	1090	1140	1190	1240	1290	1340	1390	1440	1490	1540	1590	1640	1690	1740
F	245	295	145	195	245	295	145	195	245	295	145	195	245	295	145	195	245	295	145	195	245	295	145	195	245
G	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6
H	4	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16
J	70	120	170	220	270	320	370	420	470	520	570	620	670	720	770	820	870	920	970	1020	1070	1120	1170	1220	1270

■ストローク別質量

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300
質量 (kg)	20.9	21.9	22.9	23.9	24.9	25.9	26.9	27.9	28.9	29.9	30.9	31.9	32.8	33.9	34.9	35.9	36.9	37.9	38.9	39.9	40.9	41.9	42.9	43.9	44.9
ブレーキ有り	21.4	22.4	23.4	24.4	25.4	26.4	27.4	28.4	29.4	30.4	31.4	32.4	33.3	34.4	35.4	36.4	37.4	38.4	39.4	40.4	41.4	42.4	43.4	44.4	45.4

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外形	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ							
				ポジションナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択																				
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM												
NSA	RCON	16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
NS	RSEL	8	単相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	36000	-	8-49
IF	SCON-CB/CGB	1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	●	-	-	-	-	-	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
オプション	SSEL-CS	2	単相AC200V	●	-	●	●	●	-	●	-	-	-	-	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	20000	-	8-245
	XSEL-P/Q	6	単相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	-	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	20000	-	8-273
	XSEL-RA/SA	8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	-	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
(注) WXMタイプは標準で原点リミットスイッチが付いていますので、コントローラーはリミットスイッチ仕様をご使用ください。
(注) アフソリュートのアクチュエーターは、RCON-SCIに接続できません。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

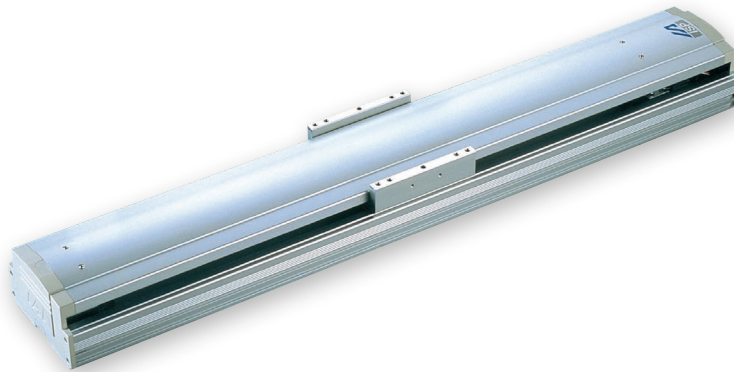
ISA-WXMX-600

ISPA-WXMX-600

中間 サポート 本体幅 200 mm 600 W

型式項目

シリーズ		タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラー	ケーブル長	オプション
ISA 標準仕様	ISPA 高精度仕様		I インクリメンタル A アブソリュート	600 600W	40 40mm 20 20mm	900 2500 900mm 2500mm (50mm毎)	T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	N 無し S 3m M 5m X 長さ指定	下記オプション表参照



選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

エンコーダー種類/ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	エンコーダー種類			
	インクリメンタル		アブソリュート	
	ISA	ISPA	ISA	ISPA
900	-	-	-	-
950/1000	-	-	-	-
1050/1100	-	-	-	-
1150/1200	-	-	-	-
1250/1300	-	-	-	-
1350/1400	-	-	-	-
1450/1500	-	-	-	-
1550/1600	-	-	-	-
1650/1700	-	-	-	-
1750/1800	-	-	-	-
1850/1900	-	-	-	-
1950/2000	-	-	-	-
2050/2100	-	-	-	-
2150/2200	-	-	-	-
2250/2300	-	-	-	-
2350/2400	-	-	-	-
2450/2500	-	-	-	-

POINT
選定上の注意

- ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。ストローク別の最高速度は「ストロークと最高速度」をご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 900mm 以下です。

オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
ケーブル取出方向変更	A1/A3	3-655	-	原点リミットスイッチ(標準装備)(注1)	L	3-657	-
AQシール	AQ	3-655	-	マスター軸指定	LM	3-658	-
ブレーキ	B	3-655	-	原点逆仕様	NM	3-658	-
クリープセンサー	C	3-655	-	スレーブ軸指定	S	3-658	-
吊り金具	EB	3-656	-				

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
		LS付	LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	X21(21m) ~ X25(25m)	-	-
	X26(26m) ~ X30(30m)	-	-

(注) ロボットケーブルです。

■メインスペック

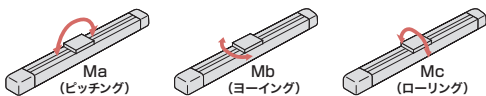
項目		内容	
リード	ボールねじリード(mm)	40	20
	可搬質量	最大可搬質量(kg)	60 120
		最高速度(mm/s)	2400 1200
		定格加減速度(G)	0.3 0.3
水平	速度/加減速度	最高加減速度(G)	0.3 0.3
		可搬質量	- -
		最高速度(mm/s)	- -
	垂直	定格加減速度(G)	- -
速度/加減速度		- -	
最高加減速度(G)		- -	
推力	定格推力(N)	255 510	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ	
	ブレーキ保持力(kgf)	14 29	
ストローク	最小ストローク(mm)	900 900	
	最大ストローク(mm)	2500 2500	
	ストロークピッチ(mm)	50 50	

項目		内容	
駆動方式	ボールねじ ϕ 20mm 転造C10 [C5相当]		
繰返し位置決め精度	± 0.02 mm 【 ± 0.01 mm】		
ロストモーション	0.05mm以下 【0.02mm以下】		
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理		
リニアガイド	直動無限循環型		
静的許容モーメント	Ma	774N・m	
	Mb	1106N・m	
	Mc	2175N・m	
動的許容モーメント(注2)	Ma	162N・m	
	Mb	231N・m	
	Mc	455N・m	
使用周囲温度・湿度	0~40°C、85%RH以下(結露なきこと)		
保護等級	-		
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²		
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令		
モーター種類	ACサーボモーター		
エンコーダー種類	インクリメンタル/アブソリュート		
エンコーダーパルス数	16384 pulse/rev		
納期	ホームページ【納期照会】に記載		

(注2) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

(注) 【 】内はISPAの数値です。それ以外の数値はISA、ISPA共通です。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード (mm)	姿勢 最高速度 (mm/s)	水平										垂直											
		0.2		0.3		0.4		0.5		0.6		0.7		0.8		0.9		1.0		1.1		1.2	
40	2400	60	60																				
20	1200	120	120																				

■ストロークと最高速度

ストローク リード	900~ 1200	1250· 1300	1350· 1400	1450· 1500	1550· 1600	1650· 1700	1750· 1800	1850· 1900	1950· 2000	2050· 2100	2150· 2200	2250· 2300	2350· 2400	2450· 2500
40	2400	2200	1965	1725	1530	1365	1225	1110	1005	915	840	770	710	695
20	1200	1100	980	860	765	680	610	555	500	455	420	385	355	325

(単位はmm/s)

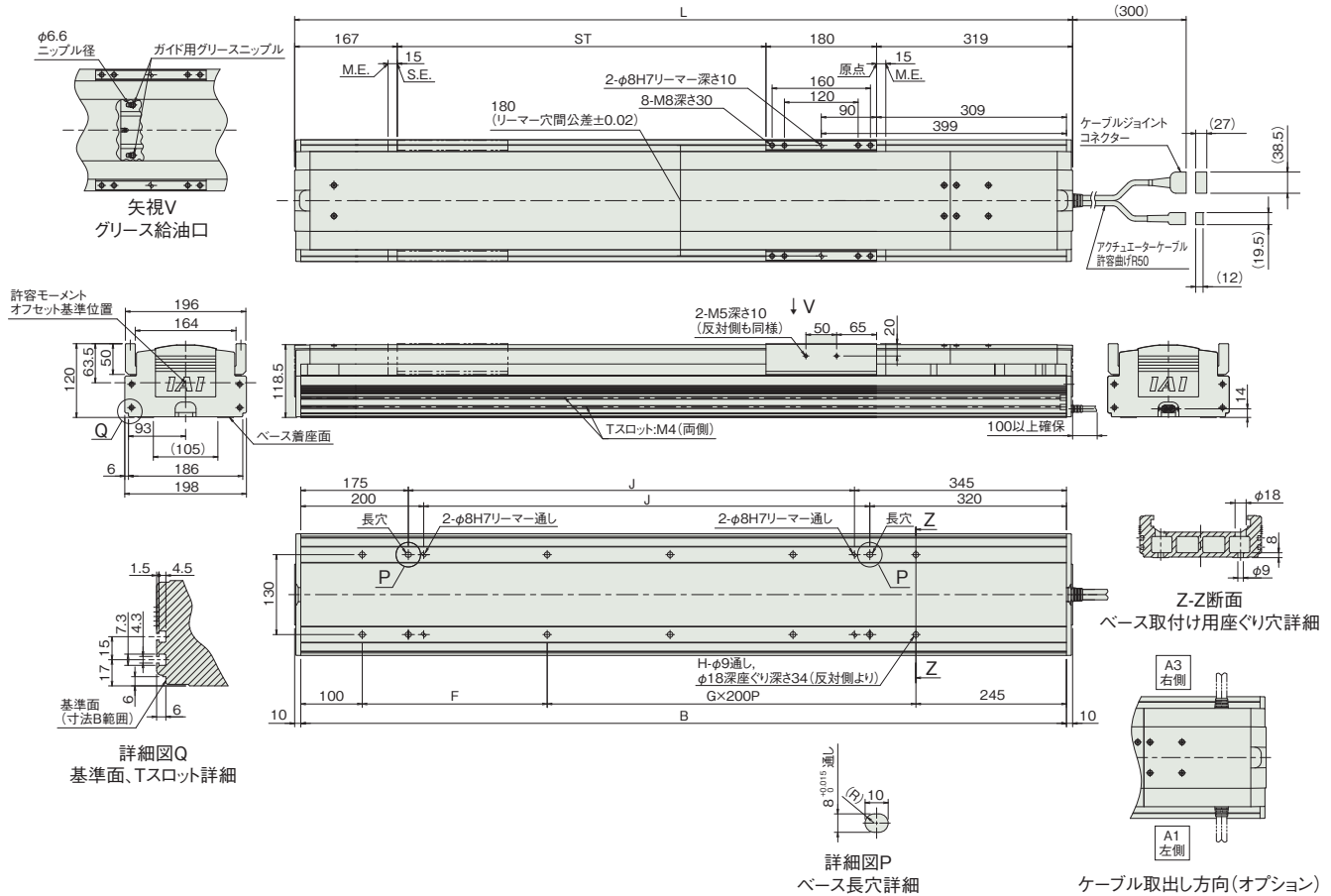
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) ケーブルジョイントコネクタには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルは1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 原点方向を変更するには返却調整が必要ですのでご注意ください。
(注) ブレーキ有りの場合も外形寸法は同じです。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	2300	2350	2400	2450	2500
L	1566	1616	1666	1716	1766	1816	1866	1916	1966	2016	2066	2116	2166	2216	2266	2316	2366	2416	2466	2516	2566	2616	2666	2716	2766	2816	2866	2916	2966	3016	3066	3116	3166
B	1546	1596	1646	1696	1746	1796	1846	1896	1946	1996	2046	2096	2146	2196	2246	2296	2346	2396	2446	2496	2546	2596	2646	2696	2746	2796	2846	2896	2946	2996	3046	3096	3146
F	201	251	301	351	201	251	301	351	201	251	301	351	201	251	301	351	201	251	301	351	201	251	301	351	201	251	301	351	201	251	301	351	201
G	5	5	5	5	6	6	6	6	7	7	7	7	8	8	8	8	9	9	9	9	10	10	10	10	10	10	11	11	11	12	12	12	13
H	14	14	14	14	16	16	16	16	18	18	18	18	20	20	20	20	22	22	22	22	24	24	24	24	26	26	26	26	28	28	28	28	30
J	1026	1076	1126	1176	1226	1276	1326	1376	1426	1476	1526	1576	1626	1676	1726	1776	1826	1876	1926	1976	2026	2076	2126	2176	2226	2276	2326	2376	2426	2476	2526	2576	2626

■ストローク別質量

ストローク	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	2300	2350	2400	2450	2500	
質量 (kg)	ブレーキ無し	38.6	39.6	40.6	41.6	42.6	43.6	44.5	45.5	46.5	47.5	48.5	49.5	50.5	51.5	52.5	53.5	54.5	55.4	56.4	57.4	58.4	59.4	60.4	61.4	62.4	63.4	64.4	65.3	66.3	67.3	68.3	69.3	70.3
	ブレーキ有り	39.1	40.1	41.1	42.1	43.1	44.1	45	46	47	48	49	50	51	52	53	54	55	55.9	56.9	57.9	58.9	59.9	60.9	61.9	62.9	63.9	64.9	65.8	66.8	67.8	68.8	69.8	70.8

■適応コントローラ

本ページのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外形	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ																
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択																													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM																					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジショナーデータなし)	-	8-47
RSEL		8	単相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2		●	-	●	●	●	●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	20000	-	8-245	
XSEL-P/Q		6	単相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	20000	-	8-273	
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273	

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
(注) WXXMタイプは標準で原点リミットスイッチが付いていますので、コントローラはリミットスイッチ仕様をご使用ください。
(注) アブソリュートのアクチュエータは、RCON-SCに接続できません。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

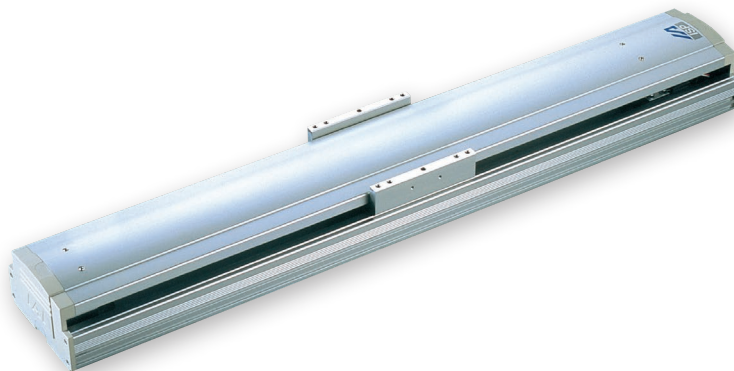
ISA-WXXMX-750

ISPA-WXXMX-750

中間サポート 本体幅 200mm 750W

■型式項目

シリーズ		タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラー	ケーブル長	オプション
ISA 標準仕様	ISPA 高精度仕様		I インクリメンタル A アブソリュート	750 750W	50 50mm 25 25mm	900 2500 900mm 2500mm (50mm毎)	T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	N 無し S 3m M 5m X 長さ指定	下記オプション表参照



選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式一覧表

エンコーダー種類/ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	エンコーダー種類			
	インクリメンタル		アブソリュート	
	ISA	ISPA	ISA	ISPA
900	-	-	-	-
950/1000	-	-	-	-
1050/1100	-	-	-	-
1150/1200	-	-	-	-
1250/1300	-	-	-	-
1350/1400	-	-	-	-
1450/1500	-	-	-	-
1550/1600	-	-	-	-
1650/1700	-	-	-	-
1750/1800	-	-	-	-
1850/1900	-	-	-	-
1950/2000	-	-	-	-
2050/2100	-	-	-	-
2150/2200	-	-	-	-
2250/2300	-	-	-	-
2350/2400	-	-	-	-
2450/2500	-	-	-	-



- ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。ストローク別の最高速度は「ストロークと最高速度」をご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向900mm以下です。

オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
ケーブル取出方向変更	A1/A3	3-655	-	原点リミットスイッチ(標準装備)(注1)	L	3-657	-
AQシール	AQ	3-655	-	マスター軸指定	LM	3-658	-
ブレーキ	B	3-655	-	原点逆仕様	NM	3-658	-
クリープセンサー	C	3-655	-	スレーブ軸指定	S	3-658	-
吊り金具	EB	3-656	-				

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
		LS付	LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	X21(21m) ~ X25(25m)	-	-
	X26(26m) ~ X30(30m)	-	-

(注) ロボットケーブルです。

■メインスペック

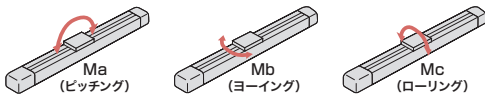
項目		内容	
リード	ボールねじリード(mm)	50	25
	可搬質量	最大可搬質量(kg)	60 120
		最高速度(mm/s)	2000 1250
	速度/加減速度	定格加減速度(G)	0.3 0.3
		最高加減速度(G)	0.3 0.3
垂直	可搬質量	—	—
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	—
		定格加減速度(G)	—
		最高加減速度(G)	—
推力	定格推力(N)	255	510
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ	
	ブレーキ保持力(kgf)	14	29
ストローク	最小ストローク(mm)	900	900
	最大ストローク(mm)	2500	2500
	ストロークピッチ(mm)	50	50

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ25mm 転造C10【転造C5相当】
繰返し位置決め精度	±0.02mm【±0.01mm】
ロストモーション	0.05mm以下【0.02mm以下】
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma：774N・m
	Mb：1106N・m
	Mc：2175N・m
動的許容モーメント(注2)	Ma：162N・m
	Mb：231N・m
	Mc：455N・m
使用周囲温度・湿度	0～40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	—
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	インクリメンタル/アブソリュート
エンコーダーパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ【納期照会】に記載

(注2) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

(注) 【 】内はISPAの数値です。それ以外の数値はISA、ISPA共通です。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢	リード(mm)	最高速度(mm/s)	水平										垂直									
			加速度(G)																			
			0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0
50	2000	60	60									14	14									
25	1250	120	120									29	29									

■ストロークと最高速度

ストローク	900~1500	1550・1600	1650・1700	1750・1800	1850・1900	1950・2000	2050・2100	2150・2200	2250・2300	2350・2400	2450・2500
50		2000		1930	1740	1580	1440	1320	1210	1115	1035
25	1250	1200	1075	965	870	790	720	660	605	555	515

(単位はmm/s)

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

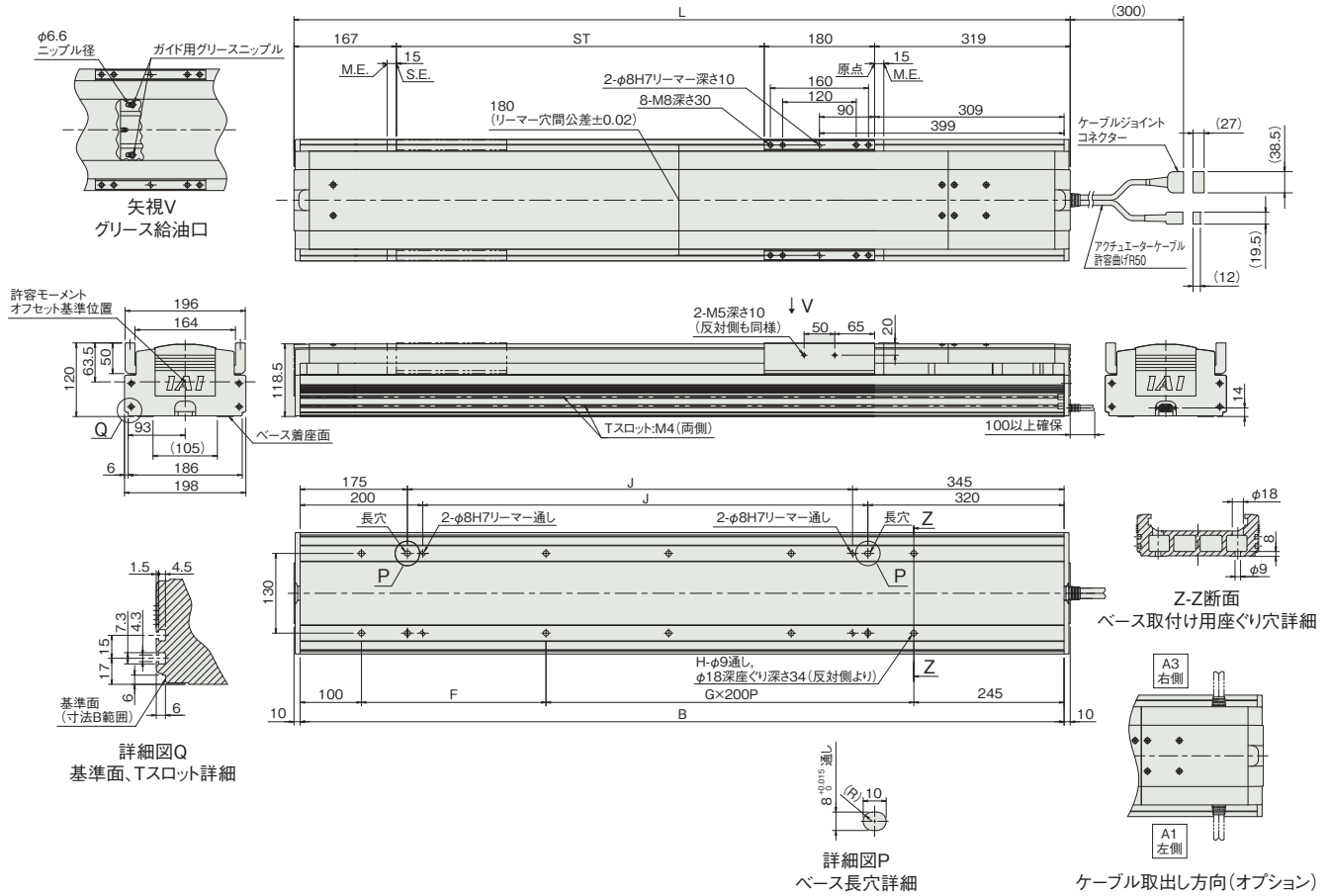
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) ケーブルジョイントコネクタには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルは1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 原点方向を変更するには返却調整が必要ですのでご注意ください。
(注) ブレーキ有りの場合も外形寸法は同じです。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	2300	2350	2400	2450	2500	
L	1566	1616	1666	1716	1766	1816	1866	1916	1966	2016	2066	2116	2166	2216	2266	2316	2366	2416	2466	2516	2566	2616	2666	2716	2766	2816	2866	2916	2966	3016	3066	3116	3166	
B	1546	1596	1646	1696	1746	1796	1846	1896	1946	1996	2046	2096	2146	2196	2246	2296	2346	2396	2446	2496	2546	2596	2646	2696	2746	2796	2846	2896	2946	2996	3046	3096	3146	
F	201	251	301	351	201	251	301	351	201	251	301	351	201	251	301	351	201	251	301	351	201	251	301	351	201	251	301	351	201	251	301	351	201	
G	5	5	5	5	6	6	6	6	7	7	7	8	8	8	8	8	9	9	9	9	10	10	10	10	10	11	11	11	11	12	12	12	12	13
H	14	14	14	14	16	16	16	16	18	18	18	18	20	20	20	20	22	22	22	22	24	24	24	24	26	26	26	26	28	28	28	28	30	
J	1026	1076	1126	1176	1226	1276	1326	1376	1426	1476	1526	1576	1626	1676	1726	1776	1826	1876	1926	1976	2026	2076	2126	2176	2226	2276	2326	2376	2426	2476	2526	2576	2626	

■ストローク別質量

ストローク	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	2300	2350	2400	2450	2500	
質量 (kg)	ブレーキ無し	41.4	42.4	43.4	44.4	45.4	46.4	47.4	48.4	49.4	50.4	51.4	52.4	53.4	54.4	55.4	56.4	57.4	58.4	59.4	60.4	61.4	62.4	63.4	64.4	65.4	66.4	67.4	68.4	69.4	70.4	71.4	72.4	73.4
	ブレーキ有り	41.9	42.9	43.9	44.9	45.9	46.9	47.9	48.9	49.9	50.9	51.9	52.9	53.9	54.9	55.9	56.9	57.9	58.9	59.9	60.9	61.9	62.9	63.9	64.9	65.9	66.9	67.9	68.9	69.9	70.9	71.9	72.9	73.9

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外形	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ																
				ポジションナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択																													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM																					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	単相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2		●	-	●	●	●	●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	20000	-	8-245	
XSEL-P/Q		6	単相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	20000	-	8-273	
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273	

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
(注) WXXMXタイプは標準で原点リミットスイッチが付いていますので、コントローラーはリミットスイッチ仕様をご使用ください。
(注) アプソリュートのアクチュエーターは、RCON-SCに接続できません。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

ISDB / ISPDB

サーボモーター 200V
(ボールねじ簡易防塵タイプ)ISDB
ISPDB

スライダー

ISDB/ISPDB-S-60 **3-473**ISDB-S-100 **3-477**ISDB/ISPDB-M-100 **3-481**ISDB/ISPDB-M-200 **3-485**ISDB-M-400 **3-489**ISDB/ISPDB-MX-200 **3-493**ISDB-MX-400 **3-497**ISDB/ISPDB-L-200 **3-501**ISDB/ISPDB-L-400 **3-505**ISDB/ISPDB-LX-200 **3-509**ISDB/ISPDB-LX-400 **3-513**

選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表RCP6/
RCP6SRCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPAISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

ISDB-S-60

ISPDB-S-60



■型式項目

シリーズ		S	タイプ	WA	エンコーダー種類	WA	バッテリーレスアプソ	モーター種類	60	60W	リード	16 16mm 8 8mm 4 4mm	ストローク	100 ? 800	100mm ? 800mm (50mm毎)	適応コントローラー	T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	ケーブル長	N 無し S 3m M 5m X □ □ 長さ指定	オプション	下記オプション 価格表参照
------	--	---	-----	----	----------	----	------------	--------	----	-----	-----	---------------------------	-------	--------------	-----------------------------	-----------	--	-------	------------------------------------	-------	------------------



■ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	
	ISDB	ISPDB
100	—	—
150/200	—	—
250/300	—	—
350/400	—	—
450/500	—	—
550/600	—	—
650/700	—	—
750/800	—	—

POINT
選定上の注意

- 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- ダブルスライダ選択時の動的許容モーメント、張出し負荷長は1-253ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向450mm以下です。

■オプション価格表 (標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
ケーブル左側面取出し(注1)	A1S	3-655	—	マスター軸指定	LM	3-658	—
ケーブル右側面取出し(注1)	A1E	3-655	—	マスター軸指定(センサー勝手違い)	LLM	3-658	—
ケーブル左側面取出し(注1)	A3S	3-655	—	原点逆仕様	NM	3-658	—
ケーブル右側面取出し(注1)	A3E	3-655	—	ボール保持機構付きガイド(注3)	RT	3-659	—
AQシール(標準装備)(注2)	AQ	3-655	—	スレープ軸指定	S	3-658	—
ブレーキ	B	3-655	—	スライダ一部ローラー仕様	SR	3-659	—
クリープセンサー	C	3-655	—	真直度高精度仕様(ストローク100~600)	ST	3-661	—
クリープセンサー勝手違い	CL	3-655	—	真直度高精度仕様(ストローク650~800)	ST	3-661	—
原点リミットスイッチ	L	3-657	—	ダブルスライダ仕様	W	3-662	—
原点リミットスイッチ勝手違い	LL	3-657	—				

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。
 (注2) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。
 (注3) ISPDBは選択できません。

■ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2		T4	
		標準	LS付	標準	LS付
標準タイプ	S(3m)	—	—	—	—
	M(5m)	—	—	—	—
長さ指定	X06(6m)~X10(10m)	—	—	—	—
	X11(11m)~X15(15m)	—	—	—	—
NS	X16(16m)~X20(20m)	—	—	—	—

(注) ロボットケーブルです。
 20mを超え30mまでのケーブルを使用される場合、アクチュエーター型式のケーブル長は「N」を指定し、ケーブルを別途手配してください。手配型式は以下となります。
 □□□はケーブル長さを記入。(例) 250=25m
 【モーターケーブル】
 T2: CB-X-MA□□□□
 T4: CB-X2-MA□□□□
 【エンコーダーケーブル】
 T2/T4(標準): CB-X1-PA□□□□-AWG24
 T2/T4(LS付): CB-X1-PLA□□□□-AWG24

■メインスペック

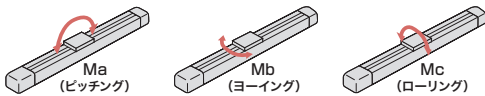
項目		内容			
リード	ボールねじリード(mm)	16	8	4	
	可搬質量	最大可搬質量(kg)	13	27	55
		最高速度(mm/s)	960	480	240
水平	速度/加減速度	定格加減速度(G)	0.4	0.4	0.2
		最高加減速度(G)	1	0.7	0.5
		最高加減速度(G)	0.8	0.6	0.4
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)	3	6	14
		最高速度(mm/s)	960	480	240
	速度/加減速度	定格加減速度(G)	0.4	0.4	0.2
最高加減速度(G)		0.8	0.6	0.4	
推力	定格推力(N)	53.1	106.1	212.3	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ			
	ブレーキ保持力(kgf)	3	6	14	
ストローク	最小ストローク(mm)	100	100	100	
	最大ストローク(mm)	800	800	800	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ12mm 転造 C10 【C5相当】
繰返し位置決め精度	±0.01mm 【±0.003mm】
ロストモーション	0.05mm以下 【0.02mm以下】
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma：143N・m
	Mb：205N・m
	Mc：336N・m
動的許容モーメント(注4)	Ma：32.9N・m
	Mb：47.0N・m
	Mc：76.8N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP30
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	131072 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注4) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

(注) 【 】内はISPBの数値です。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード (mm)	姿勢 最高速度 (mm/s)	水平										垂直									
		加速度(G)										加速度(G)									
		0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0		
16	960	13	13	13	10.5	8.5	7	6	5.5	4.5	3	3	3	2.8	2.5	2.3	2				
8	480	27	27	27	20	15	12				6	6	6	5.5	5						
4	240	55	50	38	30						14	13	12								

■ストロークと最高速度

ストローク リード	100~500	550	600	650	700	750	800
	16	960	920	795	690	610	540
8	480	460	400	345	305	270	240
4	240	230	200	170	150	135	120

(単位はmm/s)

■オフボードチューニング時の可搬質量及び加減速度

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード	0.1G	0.2G	0.3G	0.4G	0.5G	0.6G	0.7G	0.8G	0.9G	1.0G	1.1G	1.2G	1.3G	1.4G	1.5G	1.6G	1.7G	1.8G	1.9G	2.0G	最高速度(mm/s)		
																					標準	チューニング後	
水平	16	19.5	16.9	15	13	10.5	8.5	7	6	5.5	4.5	4	3.5	3.1	2.8	2.5	2.2	2	1.8			960	960
	8	40.5	35	31	27	20	15	12	10.2	8	4											480	480
	4	77	55	50	38	30																240	240
垂直	16	3	3	3	3	2.8	2.5	2.3	2	1.8	1.6	1.4	1.2	1	0.8	0.6	0.5					960	960
	8	6	6	6	6	5.5	5	4	2													480	480
	4	14	14	13	12																	240	240

選定

注意事項

スライダタイプ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

(注) ケーブルジョイントコネクタには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルは1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 原点方向を変更するには返却調整が必要です。ご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

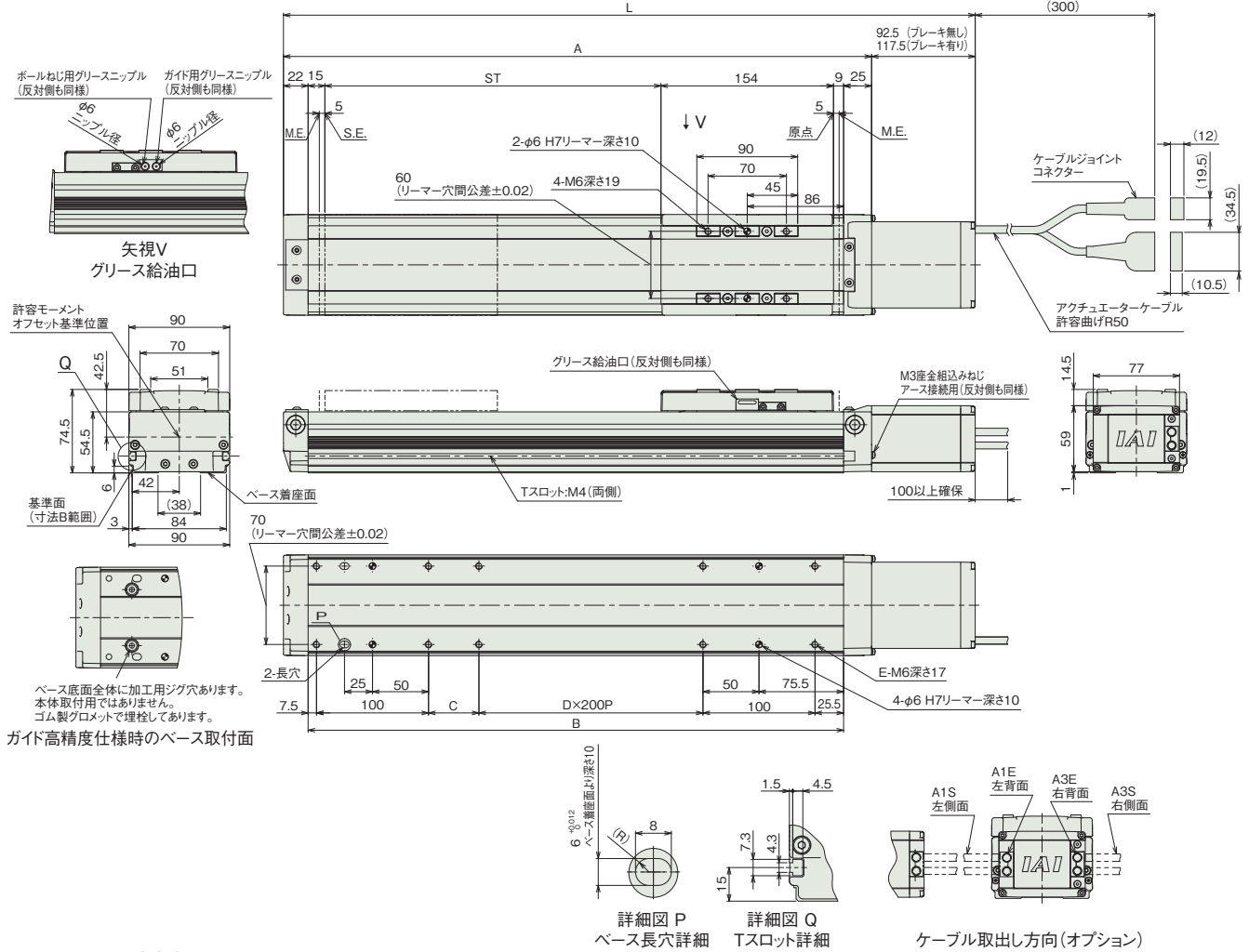
ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション



■ストローク別寸法

L	ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
	プレーキ無し	417.5	467.5	517.5	567.5	617.5	667.5	717.5	767.5	817.5	867.5	917.5	967.5	1017.5	1067.5	1117.5
プレーキ有り	442.5	492.5	542.5	592.5	642.5	692.5	742.5	792.5	842.5	892.5	942.5	992.5	1042.5	1092.5	1142.5	
A	325	375	425	475	525	575	625	675	725	775	825	875	925	975	1025	
B	278	328	378	428	478	528	578	628	678	728	778	828	878	928	978	
C	45	95	145	195	245	295	345	395	445	495	545	595	645	695	745	
D	0	0	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	
E	8	8	8	8	10	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	

■ストローク別質量

質量 (kg)	ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
	プレーキ無し	4.1	4.4	4.8	5.2	5.5	5.9	6.2	6.6	7.0	7.3	7.7	8.0	8.4	8.8	9.1
プレーキ有り	4.3	4.6	5.0	5.4	5.7	6.1	6.4	6.8	7.2	7.5	7.9	8.2	8.6	9.0	9.3	

■適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択										ECM			
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47		
RSEL		8	単相AC100V/200V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	36000	-	8-49		
SCON-CB/CGB		1	単相AC100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215		
SSEL-CS		2	単相AC100V/200V	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	20000	-	8-245		
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	20000	-	8-273		
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273		

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

**ISDB/
ISPDB**

NSA

NS

IF

オプション

ISDB-S-100

±10μm 標準	簡易防塵	バッテリー レスアプン	本体幅 90mm	100W
-------------	------	----------------	-------------	------

■型式項目

ISDB - S - WA - 100 - 36

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 WA バッテリーレスアプン	モーター種類 100 100W	リード 36 36mm	ストローク 100 ? 800 100mm ? 800mm (50mm毎)	適応コントローラー T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し S 3m M 5m X□□ 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	------------------------------	--------------------	------------------	--	---	---	---------------------------



水平	垂直	横立て	天吊り
----	----	-----	-----

CE RoHS 10

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格
100	-
150/200	-
250/300	-
350/400	-
450/500	-
550/600	-
650/700	-
750/800	-

POINT
選定上の注意

- [メインスペック] の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- ダブルスライダー使用時の動的許容モーメント、張出し負荷長は 1-253 ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- ボール保持機構付きガイド (RT) を使用する場合は、垂直可搬質量が -0.5kg となります。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 450mm 以下です。

■オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
ケーブル左側面取出し(注1)	A1S	3-655	-	マスター軸指定	LM	3-658	-
ケーブル左背面取出し(注1)	A1E	3-655	-	マスター軸指定(センサー勝手違い)	LLM	3-658	-
ケーブル右側面取出し(注1)	A3S	3-655	-	原点逆仕様	NM	3-658	-
ケーブル右背面取出し(注1)	A3E	3-655	-	ボール保持機構付きガイド	RT	3-659	-
AQシール(標準装備)(注2)	AQ	3-655	-	スレーブ軸指定	S	3-658	-
ブレーキ	B	3-655	-	スライダ一部ローラー仕様	SR	3-659	-
クリープセンサー	C	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク100~600)	ST	3-661	-
クリープセンサー勝手違い	CL	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク650~800)	ST	3-661	-
原点リミットスイッチ	L	3-657	-	ダブルスライダ仕様	W	3-662	-
原点リミットスイッチ勝手違い	LL	3-657	-				

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。
 (注2) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。

■ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2		T4	
		標準	LS付	標準	LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-	-	-
	M(5m)	-	-	-	-
長さ指定	X06(6m)~X10(10m)	-	-	-	-
	X11(11m)~X15(15m)	-	-	-	-
	X16(16m)~X20(20m)	-	-	-	-

(注) ロボットケーブルです。
 20mを超え30mまでのケーブルを使用される場合、アクチュエーター型式のケーブル長は「N」を指定し、ケーブルを別途手配してください。手配型式は以下となります。
 □□□はケーブル長さを記入。(例) 250=25m
 【モーターケーブル】
 T2: CB-X-MA□□□□
 T4: CB-X2-MA□□□□
 【エンコーダーケーブル】
 T2/T4(標準): CB-X1-PA□□□□-AWG24
 T2/T4(LS付): CB-X1-PLA□□□□-AWG24

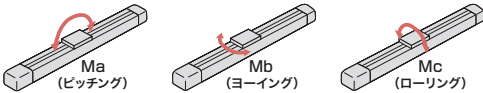
■メインスペック

項目		内容	
リード	ボールねじリード (mm)	36	
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	10
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	2000
		定格加減速度 (G)	0.4
		最高加減速度 (G)	1.8
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	2
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	2000
		定格加減速度 (G)	0.4
		最高加減速度 (G)	1.6
推力	定格推力 (N)	47.2	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ	
ストローク	ブレーキ保持力 (kgf)	2	
	最小ストローク (mm)	100	
	最大ストローク (mm)	800	
	ストロークピッチ (mm)	50	

項目		内容	
駆動方式	ボールねじ φ12mm 転造 C10		
繰返し位置決め精度	±0.01mm		
ロストモーション	0.05mm以下		
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理		
リニアガイド	直動無限循環型		
静的許容モーメント	Ma	143N・m	
	Mb	205N・m	
	Mc	336N・m	
動的許容モーメント (注3)	Ma	32.9N・m	
	Mb	47.0N・m	
	Mc	76.8N・m	
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下 (結露なきこと)		
保護等級	IP30		
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²		
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令		
モーター種類	ACサーボモーター		
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート		
エンコーダーパルス数	131072 pulse/rev		
納期	ホームページ [納期照会] に記載		

(注3) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。

姿勢	最高速度 (mm/s)	水平															垂直																
		加速度 (G)																															
36	2000	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	1.3	1.4	1.5	1.6	1.7	1.8	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	1.3	1.4	1.5	1.6
		10.0	10.0	10.0	9.0	8.1	7.2	6.3	5.4	4.5	4.3	4.1	4.0	3.9	3.8	3.7	3.6	3.5	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2

■ストロークと最高速度

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
リード	1075	1370	1620	1830	1940	1980		2000			1825	1590	1400	1240	1105

(単位はmm/s)

■オフボードチューニング時の可搬質量及び加減速度

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード	最高速度 (mm/s)	加減速度別可搬質量 (kg)																												最高速度 (mm/s)			
		0.1G	0.2G	0.3G	0.4G	0.5G	0.6G	0.7G	0.8G	0.9G	1.0G	1.1G	1.2G	1.3G	1.4G	1.5G	1.6G	1.7G	1.8G	1.9G	2.0G	2.1G	2.2G	2.3G	2.4G	2.5G	2.6G	2.7G	2.8G	2.9G	3.0G	標準	チューニング後
水平	36	10.0	10.0	10.0	10.0	9.0	8.1	7.2	6.3	5.4	4.5	4.3	4.1	4.0	3.9	3.8	3.7	3.6	3.5	3.2	2.9	2.6	2.4	2.2	2.0	1.9	1.8	1.7	1.6	1.5	1.4	2000	2000
垂直	36	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2																2000	2000

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

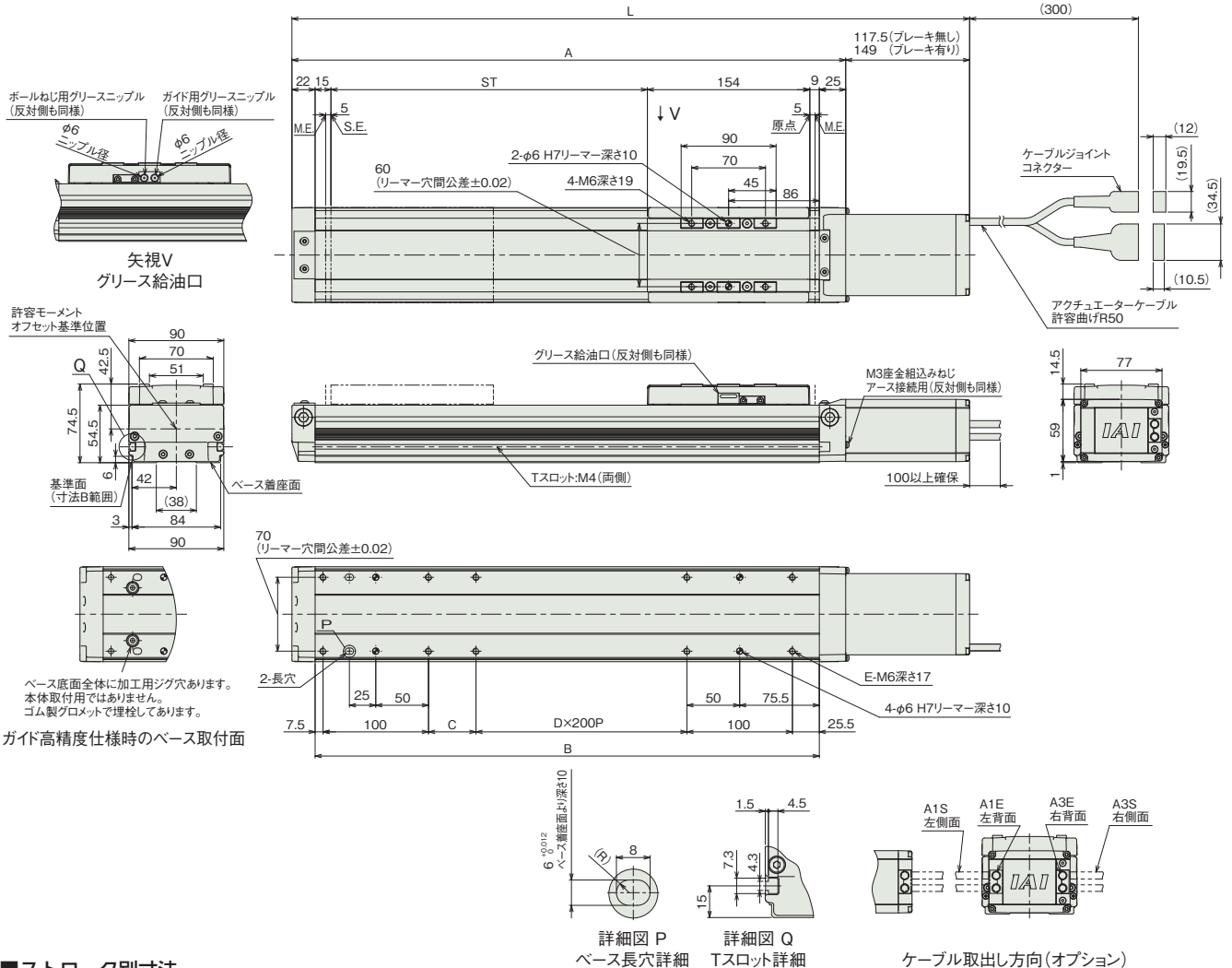
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 原点方向を変更するには返却調整が必要ですのでご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

L	ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
		プレーキ無し	442.5	492.5	542.5	592.5	642.5	692.5	742.5	792.5	842.5	892.5	942.5	992.5	1042.5	1092.5
	プレーキ有り	474	524	574	624	674	724	774	824	874	924	974	1024	1074	1124	1174
	A	325	375	425	475	525	575	625	675	725	775	825	875	925	975	1025
	B	278	328	378	428	478	528	578	628	678	728	778	828	878	928	978
	C	45	95	145	195	245	295	345	395	445	495	545	595	645	695	745
	D	0	0	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3
	E	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14

■ストローク別質量

質量 (kg)	ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
		プレーキ無し	4.3	4.6	5.0	5.4	5.7	6.1	6.4	6.8	7.2	7.5	7.9	8.2	8.6	9.0
プレーキ有り	4.6	4.9	5.3	5.7	6.0	6.4	6.7	7.1	7.5	7.8	8.2	8.5	8.9	9.3	9.6	

適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法															最大位置決め点数	標準価格	参照ページ			
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択																	
							DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM						
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47	
RSEL		8	単相AC100V/200V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	36000	-	8-49
SCON/CB/CGB		1	単相AC100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	単相AC100V/200V	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

ISDB-M-100

ISPDB-M-100

±10μm
標準

±3μm
高精度

簡易防塵

バッテリーレスアップ

本体幅
120mm

100W

■型式項目

シリーズ		タイプ	エンコーダ種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラ	ケーブル長	オプション
ISDB 標準仕様	ISPDB 高精度仕様	M	WA バッテリーレスアップ	100 100W	30 30mm 20 20mm 10 10mm 5 5mm	100 1100 100mm 1100mm (50mm毎)	T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	N 無し S 3m M 5m X 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照



水平

垂直

横立て

天吊り

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	
	ISDB	ISPDB
100	-	-
150/200	-	-
250/300	-	-
350/400	-	-
450/500	-	-
550/600	-	-
650/700	-	-
750/800	-	-
850/900	-	-
950/1000	-	-
1050/1100	-	-

POINT
選定上の
注意

(1) 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。

(2) ダブルスライダ選択時の動的許容モーメント、張出し負荷長は1-253ページをご参照ください。

(3) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。

(4) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向600mm以下です。

■オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
ケーブル左側面取出し(注1)	A1S	3-655	-	マスター軸指定	LM	3-658	-
ケーブル左背面取出し(注1)	A1E	3-655	-	マスター軸指定(センサー勝手違い)	LLM	3-658	-
ケーブル右側面取出し(注1)	A3S	3-655	-	原点逆仕様	NM	3-658	-
ケーブル右背面取出し(注1)	A3E	3-655	-	ボール保持機構付きガイド(注3)	RT	3-659	-
AQシール(標準装備)(注2)	AQ	3-655	-	スレーブ軸指定	S	3-658	-
ブレーキ	B	3-655	-	スライダ部ローラー仕様	SR	3-659	-
クリープセンサー	C	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク100~600)	ST	3-661	-
クリープセンサー勝手違い	CL	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク650~1100)	ST	3-661	-
原点リミットスイッチ	L	3-657	-	ダブルスライダ仕様	W	3-662	-
原点リミットスイッチ勝手違い	LL	3-657	-				

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。
 (注2) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。
 (注3) ISPDBは選択できません。

■ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2		T4	
		標準	LS付	標準	LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-	-	-
	M(5m)	-	-	-	-
長さ指定	X06(6m)~X10(10m)	-	-	-	-
	X11(11m)~X15(15m)	-	-	-	-
	X16(16m)~X20(20m)	-	-	-	-

(注) ロボットケーブルです。
 20mを超え30mまでのケーブルを使用される場合、アクチュエーター型式のケーブル長は「N」を指定し、ケーブルを別途手配してください。手配型式は以下となります。
 □□□はケーブル長さを記入。(例) 250=25m
 【モーターケーブル】
 T2: CB-X-MA□□□□
 T4: CB-X2-MA□□□□
 【エンコーダケーブル】
 T2/T4(標準): CB-X1-PA□□□□-AWG24
 T2/T4(LS付): CB-X1-PLA□□□□-AWG24

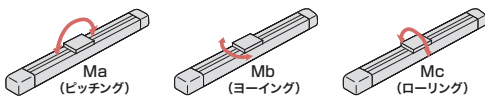
■メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	30	20	10	5	
	可搬質量	最大可搬質量(kg)	15	23	45	85
水平	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	1800	1200	600	300
	速度/加減速度	定格加減速度(G)	0.4	0.4	0.4	0.2
垂直	速度/加減速度	最高加減速度(G)	1	1	0.7	0.5
	速度/加減速度	最大可搬質量(kg)	2	4	10	20
垂直	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	1800	1200	600	300
	速度/加減速度	定格加減速度(G)	0.4	0.4	0.4	0.2
推力	速度/加減速度	最高加減速度(G)	1	1	0.6	0.4
	速度/加減速度	定格推力(N)	56.6	84.9	169.8	339.7
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
ストローク	ブレーキ保持力(kgf)	2	4	10	20	
	最小ストローク(mm)	100	100	100	100	
	最大ストローク(mm)	1100	1100	1100	1100	
ストローク	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ16mm 転造 C10 【C5相当】
繰返し位置決め精度	±0.01mm 【±0.003mm】
ロストモーション	0.05mm以下 【0.02mm以下】
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma：341N・m
	Mb：487N・m
	Mc：796N・m
動的許容モーメント(注4)	Ma：81.0N・m
	Mb：116N・m
	Mc：189N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP30
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダ種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダパルス数	131072 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注4) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。
(注) 【 】内はISPBの数値です。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード (mm)	姿勢 最高速度 (mm/s)	水平																		垂直																	
		加速度(G)																		加速度(G)																	
		0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0																		
30	1800	15	15	15	11	9	7	6	5	4	2	2	2	1.8	1.6	1.5	1.4	1.3	1.2																		
20	1200	23	23	23	18	15	13	11	9	8	4	4	4	3.8	3.5	3.3	3	2.8	2.5																		
10	600	45	45	45	30	23	20				10	10	10	8	7																						
5	300	85	80	60	45						20	17	15																								

■ストロークと最高速度

ストローク リード	100~600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100
30	1800	1630	1440	1280	1150	1035	935	850	780	715	660
20	1200	1085	960	855	765	690	625	570	520	475	440
10	600	545	480	430	380	345	310	285	260	240	220
5	300	270	240	215	190	170	155	140	130	120	110

(単位はmm/s)

■オフボードチューニング時の可搬質量及び加減速度

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード	0.1G	0.2G	0.3G	0.4G	0.5G	0.6G	0.7G	0.8G	0.9G	1.0G	1.1G	1.2G	1.3G	1.4G	1.5G	1.6G	1.7G	1.8G	1.9G	2.0G	最高速度(mm/s)	
																					標準	チューニング後
水平	30	22.5	19.5	17.5	15	11	9	7	6	5	4	3.5	3	2.5	2.25	2	1.75	1.5	1.25		1800	1800
	20	34.5	30	26.5	23	18	15	13	11	9	8	7	6	5	4	3	2.5	2	1.5		1200	1200
	10	67.5	58.5	52	45	30	23	20													600	600
	5	119	85	80	60	45															300	300
垂直	30	2	2	2	1.8	1.6	1.5	1.4	1.3	1.2											1800	1800
	20	4	4	4	4	3.8	3.5	3.3	3	2.8	2.5										1200	1200
	10	10	10	10	10	8	7														600	600
	5	20	20	17	15																300	300

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

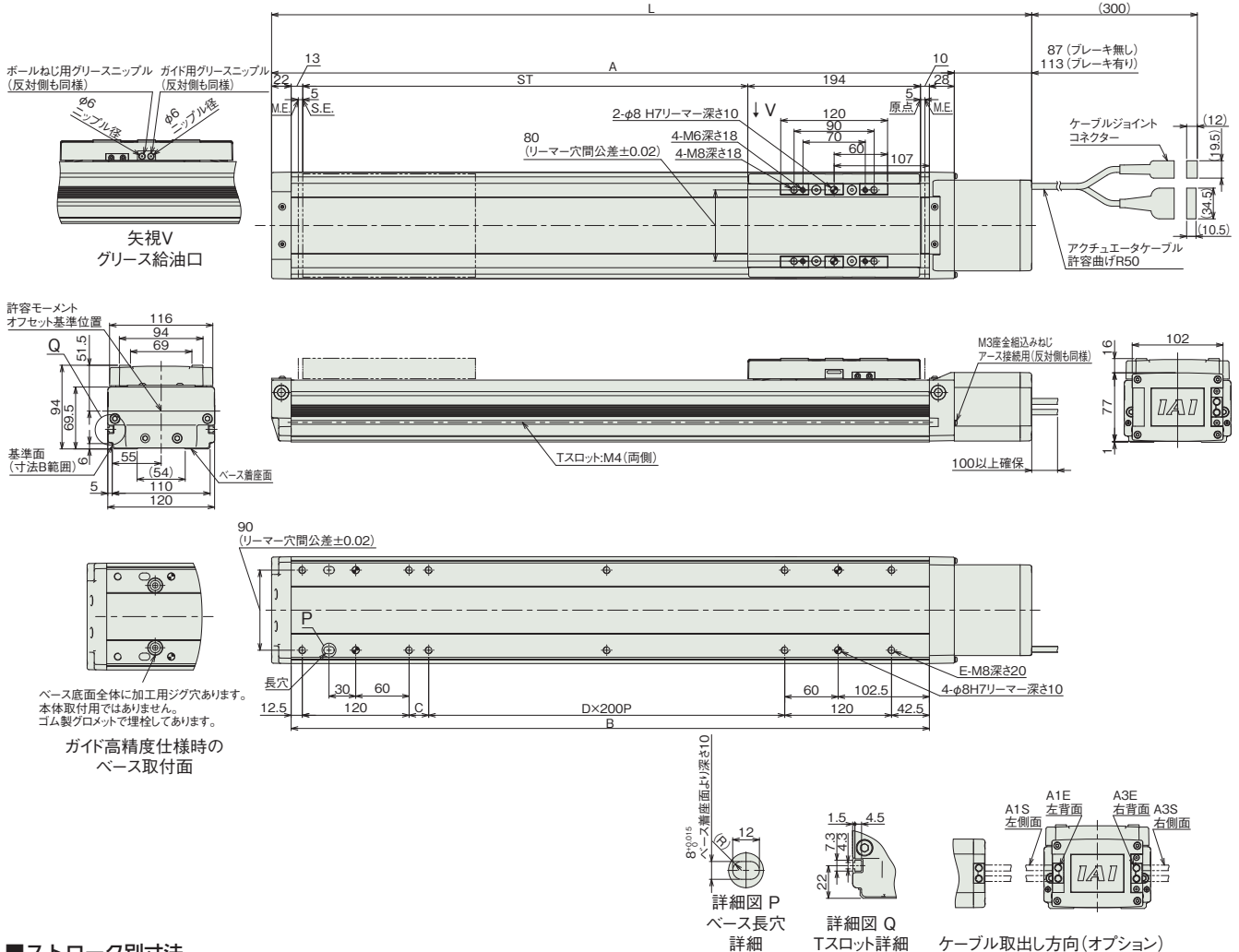
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

(注) ケーブルジョイントコネクターには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルは1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 原点方向を変更するには返却調整が必要です。ご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	
L	ブレーキ無し	454	504	554	604	654	704	754	804	854	904	954	1004	1054	1104	1154	1204	1254	1304	1354	1404	1454
	ブレーキ有り	480	530	580	630	680	730	780	830	880	930	980	1030	1080	1130	1180	1230	1280	1330	1380	1430	1480
A	367	417	467	517	567	617	667	717	767	817	867	917	967	1017	1067	1117	1167	1217	1267	1317	1367	
B	317	367	417	467	517	567	617	667	717	767	817	867	917	967	1017	1067	1117	1167	1217	1267	1317	
C	22	72	122	172	22	72	122	172	22	72	122	172	22	72	122	172	22	72	122	172	22	
D	0	0	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	4	4	4	4	4	5	
E	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16	16	18	

■ストローク別質量

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	
質量 (kg)	ブレーキ無し	7.5	8.2	8.8	9.4	10.1	10.7	11.3	11.9	12.6	13.2	13.8	14.5	15.1	15.7	16.4	17.0	17.6	18.2	18.9	19.5	20.1
	ブレーキ有り	7.8	8.5	9.1	9.7	10.4	11.0	11.6	12.2	12.9	13.5	14.1	14.8	15.4	16.0	16.7	17.3	17.9	18.5	19.2	19.8	20.4

適応コントローラ

本ページのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	-	-	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47		
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	-	36000	-	8-49		
SCON-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215		
SSEL-CS		2	単相AC 100V/200V	●	-	●	●	●	-	-	-	●	-	-	-	20000	-	8-245		
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	-	-	●	-	-	-	20000	-	8-273		
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	-	-	●	●	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273		

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

**ISDB/
ISPDB**

NSA

NS

IF

オプション

ISDB-M-200

ISPDB-M-200

±10μm 標準
±3μm 高精度
簡易防塵
バッテリーレスアップ
本体幅 120mm
200W

■型式項目

シリーズ		タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラー	ケーブル長	オプション
ISDB 標準仕様	ISPDB 高精度仕様	M	WA バッテリーレスアップ	200 200W	30 30mm 20 20mm 10 10mm 5 5mm	100 100mm 1100 1100mm (50mm毎)	T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	N 無し S 3m M 5m X □ □ 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照



CE
RoHS 10

水平
垂直
横立て
天吊り

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	
	ISDB	ISPDB
100	-	-
150/200	-	-
250/300	-	-
350/400	-	-
450/500	-	-
550/600	-	-
650/700	-	-
750/800	-	-
850/900	-	-
950/1000	-	-
1050/1100	-	-



- [メインスペック] の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- ダブルスライダ選択時の動的許容モーメント、張出し負荷長は1-253ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向600mm以下です。

■オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
ケーブル左側面取出し(注1)	A1S	3-655	-	マスター軸指定	LM	3-658	-
ケーブル左背面取出し(注1)	A1E	3-655	-	マスター軸指定(センサー勝手違い)	LLM	3-658	-
ケーブル右側面取出し(注1)	A3S	3-655	-	原点逆仕様	NM	3-658	-
ケーブル右背面取出し(注1)	A3E	3-655	-	ボール保持機構付きガイド(注3)	RT	3-659	-
AQシール(標準装備)(注2)	AQ	3-655	-	スレーブ軸指定	S	3-658	-
ブレーキ	B	3-655	-	スライダ部ローラー仕様	SR	3-659	-
クリープセンサー	C	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク100~600)	ST	3-661	-
クリープセンサー勝手違い	CL	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク650~1100)	ST	3-661	-
原点リミットスイッチ	L	3-657	-	ダブルスライダ仕様	W	3-662	-
原点リミットスイッチ勝手違い	LL	3-657	-				

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。
 (注2) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。
 (注3) ISPDBは選択できません。

■ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2		T4	
		標準	LS付	標準	LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-	-	-
	M(5m)	-	-	-	-
長さ指定	X06(6m)~X10(10m)	-	-	-	-
	X11(11m)~X15(15m)	-	-	-	-
	X16(16m)~X20(20m)	-	-	-	-

(注) ロボットケーブルです。
 20mを超え30mまでのケーブルを使用される場合、アクチュエーター型式のケーブル長は「N」を指定し、ケーブルを別途手配してください。手配型式は以下となります。
 □□□はケーブル長さを記入。(例) 250=25m
 【モーターケーブル】
 T2: CB-X-MA□□□□
 T4: CB-X2-MA□□□□
 【エンコーダーケーブル】
 T2/T4(標準): CB-X1-PA□□□□-AWG24
 T2/T4(LS付): CB-X1-PLA□□□□-AWG24

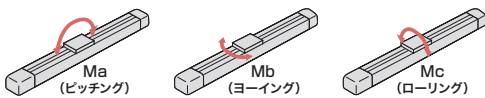
■メインスペック

項目		内容					
リード	ボールねじリード(mm)	30	20	10	5		
	水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)	30	45	90	110
		最高速度(mm/s)	1800	1200	600	300	
		速度/加減速度	定格加減速度(G)	0.4	0.4	0.4	0.2
		最高加減速度(G)	1	1	0.7	0.5	
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)	6	10	20	40	
	最高速度(mm/s)	1800	1200	600	300		
	速度/加減速度	定格加減速度(G)	0.4	0.4	0.4	0.2	
	最高加減速度(G)	1	1	0.6	0.4		
推力	定格推力(N)	113.9	170.9	341.8	638.6		
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ					
	ブレーキ保持力(kgf)	6	10	20	40		
ストローク	最小ストローク(mm)	100	100	100	100		
	最大ストローク(mm)	1100	1100	1100	1100		
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50		

項目	内容	
駆動方式	ボールねじ φ16mm 転造 C10 【C5相当】	
繰返し位置決め精度	±0.01mm 【±0.003mm】	
ロストモーション	0.05mm以下 【0.02mm以下】	
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理	
リニアガイド	直動無限循環型	
	静的許容モーメント	Ma：341N・m Mb：487N・m Mc：796N・m
	動的許容モーメント(注4)	Ma：81.0N・m Mb：116N・m Mc：189N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)	
保護等級	IP30	
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²	
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令	
モーター種類	ACサーボモーター	
エンコーダ種類	パルスレスアブソリュート	
エンコーダパルス数	131072 pulse/rev	
納期	ホームページ【納期照会】に記載	

(注4) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。
(注) 【 】内はISPBの数値です。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード (mm)	姿勢 最高速度 (mm/s)	水平										垂直									
		加速度(G)										加速度(G)									
		0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0		
30	1800	30	30	30	24	20	17	15	13	12	6	6	6	5.5	5	4.5	4	3.5	3		
20	1200	45	45	45	35	28	23	20	18	16	10	10	10	8.5	7.5	7	6	5.5	5		
10	600	90	90	90	66	51	40				20	20	20	17	15						
5	300	110	100	90	80						40	34	30								

■ストロークと最高速度

ストローク リード	100~600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100
30	1800	1630	1440	1280	1150	1035	935	850	780	715	660
20	1200	1085	960	855	765	690	625	570	520	475	440
10	600	545	480	430	380	345	310	285	260	240	220
5	300	270	240	215	190	170	155	140	130	120	110

(単位はmm/s)

■オフボードチューニング時の可搬質量及び加減速度

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード	0.1G	0.2G	0.3G	0.4G	0.5G	0.6G	0.7G	0.8G	加減速度別可搬質量(kg)											最高速度(mm/s)			
									0.9G	1.0G	1.1G	1.2G	1.3G	1.4G	1.5G	1.6G	1.7G	1.8G	1.9G	2.0G	標準	チューニング後	
水平	30	45	39	34.5	30	24	20	17	15	13	12	10	9	8	7.5	7	6.5	6	5.5			1800	1800
	20	67.5	58.5	52	45	35	28	23	20	18	16	13	12	11	10	9	8	7	6			1200	1200
	10	135	117	104	90	66	51	40														600	600
	5	154	110	100	90	80																300	300
垂直	30	6	6	6	6	5.5	5	4.5	4	3.5	3											1800	1800
	20	10	10	10	10	8.5	7.5	7	6	5.5	5											1200	1200
	10	20	20	20	20	17	15															600	600
	5	40	40	34	30																	300	300

選定
注意事項
スライダ
リニアサーボ
ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

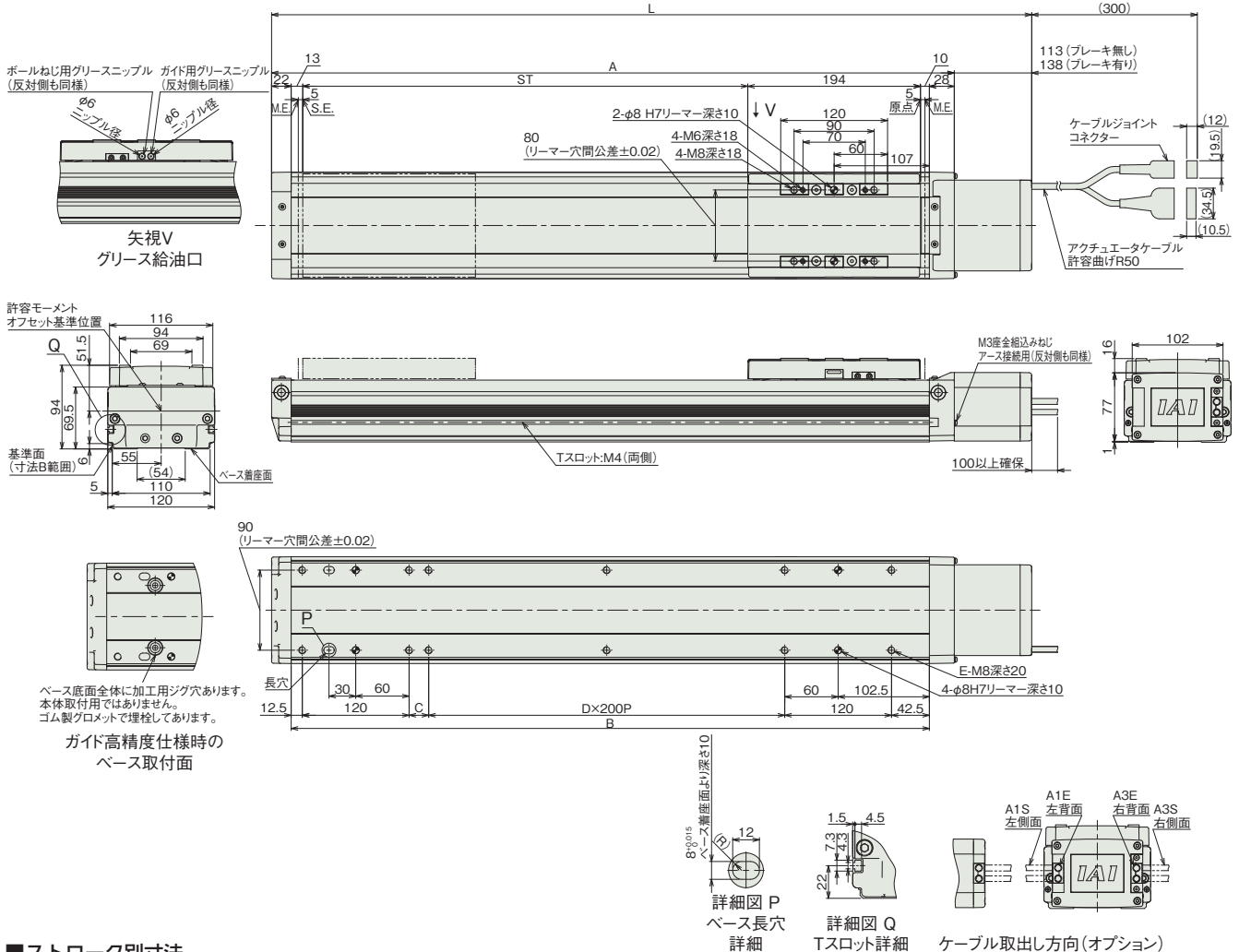
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) ケーブルジョイントコネクターには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルは1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 原点方向を変更するには返却調整が必要です。ご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	
L	ブレーキ無し	480	530	580	630	680	730	780	830	880	930	980	1030	1080	1130	1180	1230	1280	1330	1380	1430	1480
	ブレーキ有り	505	555	605	655	705	755	805	855	905	955	1005	1055	1105	1155	1205	1255	1305	1355	1405	1455	1505
A	367	417	467	517	567	617	667	717	767	817	867	917	967	1017	1067	1117	1167	1217	1267	1317	1367	1417
B	317	367	417	467	517	567	617	667	717	767	817	867	917	967	1017	1067	1117	1167	1217	1267	1317	1367
C	22	72	122	172	222	272	322	372	422	472	522	572	622	672	722	772	822	872	922	972	1022	1072
D	0	0	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5
E	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16	16	18	18

■ストローク別質量

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	
質量 (kg)	ブレーキ無し	7.9	8.5	9.1	9.8	10.4	11.0	11.7	12.3	12.9	13.6	14.2	14.8	15.4	16.1	16.7	17.3	18.0	18.6	19.2	19.9	20.5
	ブレーキ有り	8.3	8.9	9.5	10.2	10.8	11.4	12.1	12.7	13.3	14.0	14.6	15.2	15.8	16.5	17.1	17.7	18.4	19.0	19.6	20.3	20.9

適応コントローラ

本ページのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジションナ	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47		
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	36000	-	8-49		
SCON-CB/CGB		1	単相AC100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215		
SSEL-CS		2	単相AC100V/200V	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	20000	-	8-245		
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	20000	-	8-273		
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273		

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

**ISDB/
ISPDB**

NSA

NS

IF

オプション

ISDB-M-400

±10μm 標準	簡易防塵	バッテリー レスアプソ	本体幅 120mm	400W
-------------	------	----------------	--------------	------

■型式項目

ISDB - M - WA - 400 - 48

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 WA バッテリーレスアプソ	モーター種類 400 400W	リード 48 48mm	ストローク 100 100mm 1100 1100mm (50mm毎)	適応コントローラー T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し S 3m M 5m X□□ 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	------------------------------	-----------------------	-------------------	--	---	---	---------------------------



水平	垂直	横立	天吊り
----	----	----	-----

CE RoHS 10

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格
100	-
150/200	-
250/300	-
350/400	-
450/500	-
550/600	-
650/700	-
750/800	-
850/900	-
950/1000	-
1050/1100	-



- (1) 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) ダブルスライダ選択時の動的許容モーメント、張出し負荷長は1-253ページをご参照ください。
- (3) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。
- (4) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向600mm以下です。

■オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
ケーブル左側面取出し(注1)	A1S	3-655	-	マスター軸指定	LM	3-658	-
ケーブル左背面取出し(注1)	A1E	3-655	-	マスター軸指定(センサー勝手違い)	LLM	3-658	-
ケーブル右側面取出し(注1)	A3S	3-655	-	原点逆仕様	NM	3-658	-
ケーブル右背面取出し(注1)	A3E	3-655	-	ボール保持機構付きガイド	RT	3-659	-
AQシール(標準装備)(注2)	AQ	3-655	-	スレーブ軸指定	S	3-658	-
ブレーキ	B	3-655	-	スライダ一部ローラー仕様	SR	3-659	-
クリープセンサー	C	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク100~600)	ST	3-661	-
クリープセンサー勝手違い	CL	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク650~1100)	ST	3-661	-
原点リミットスイッチ	L	3-657	-	ダブルスライダ仕様	W	3-662	-
原点リミットスイッチ勝手違い	LL	3-657	-				

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。

(注2) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。

■ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2		T4	
		標準	LS付	標準	LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-	-	-
	M(5m)	-	-	-	-
長さ指定	X06(6m)~X10(10m)	-	-	-	-
	X11(11m)~X15(15m)	-	-	-	-
	X16(16m)~X20(20m)	-	-	-	-

(注) ロボットケーブルです。
20mを超え30mまでのケーブルを使用される場合、アクチュエーター型式のケーブル長は「N」を指定し、ケーブルを別途手配してください。手配型式は以下となります。

□□□はケーブル長さを記入。(例) 250=25m
【モーターケーブル】
T2: CB-X-MA□□□□
T4: CB-X2-MA□□□□
【エンコーダーケーブル】
T2/T4(標準): CB-X1-PA□□□□-AWG24
T2/T4(LS付): CB-X1-PLA□□□□-AWG24

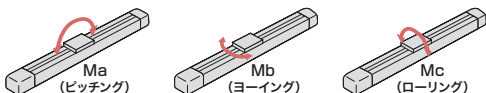
■メインスペック

項目	内容
リード	ボールねじリード (mm) 48
水平	可搬質量 最大可搬質量 (kg) 20
	最高速度 (mm/s) 2200
	速度/加減速度 定格加減速度 (G) 0.4
垂直	可搬質量 最大可搬質量 (kg) 6
	最高速度 (mm/s) 2200
	速度/加減速度 定格加減速度 (G) 0.4
推力	最高加減速度 (G) 1.6
	定格推力 (N) 141.3
ブレーキ	ブレーキ仕様 無励磁作動電磁ブレーキ
ストローク	ブレーキ保持力 (kgf) 6
	最小ストローク (mm) 100
	最大ストローク (mm) 1100
	ストロークピッチ (mm) 50

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ16mm 転造 C10
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロスモーション	0.05mm以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 341N・m
	Mb: 487N・m
	Mc: 796N・m
動的許容モーメント (注3)	Ma: 81.0N・m
	Mb: 116N・m
	Mc: 189N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP30
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダ種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダパルス数	131072 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注3) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。

姿勢	水平																		垂直																	
	最高速度 (mm/s)	加速度 (G)																																		
48	2200	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	1.3	1.4	1.5	1.6	1.7	1.8	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	1.3	1.4	1.5	1.6			
		20.0	20.0	20.0	18.8	17.6	16.4	15.2	14.0	13.0	12.6	12.2	11.8	11.4	11.0	10.6	10.3	10.0	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6				

■ストロークと最高速度

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100			
リード	980	1270	1520	1740	1930	2050	2125				2200						2145	1920	1730	1570	1430	1305	1195	1105

(単位はmm/s)

■オフボードチューニング時の可搬質量及び加減速度

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード	最高速度 (mm/s)	加減速度別可搬質量 (kg)																												最高速度 (mm/s)			
		0.1G	0.2G	0.3G	0.4G	0.5G	0.6G	0.7G	0.8G	0.9G	1.0G	1.1G	1.2G	1.3G	1.4G	1.5G	1.6G	1.7G	1.8G	1.9G	2.0G	2.1G	2.2G	2.3G	2.4G	2.5G	2.6G	2.7G	2.8G	2.9G	3.0G	標準	チューニング後
水平	48	20.0	20.0	20.0	20.0	18.8	17.6	16.4	15.2	14.0	13.0	12.6	12.2	11.8	11.4	11.0	10.6	10.3	10.0	9.5	9.0	8.5	8.0	7.5	7.0	6.6	6.2	5.9	5.6	5.3	5.0	2200	2200
垂直	48	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6															2200	2200

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

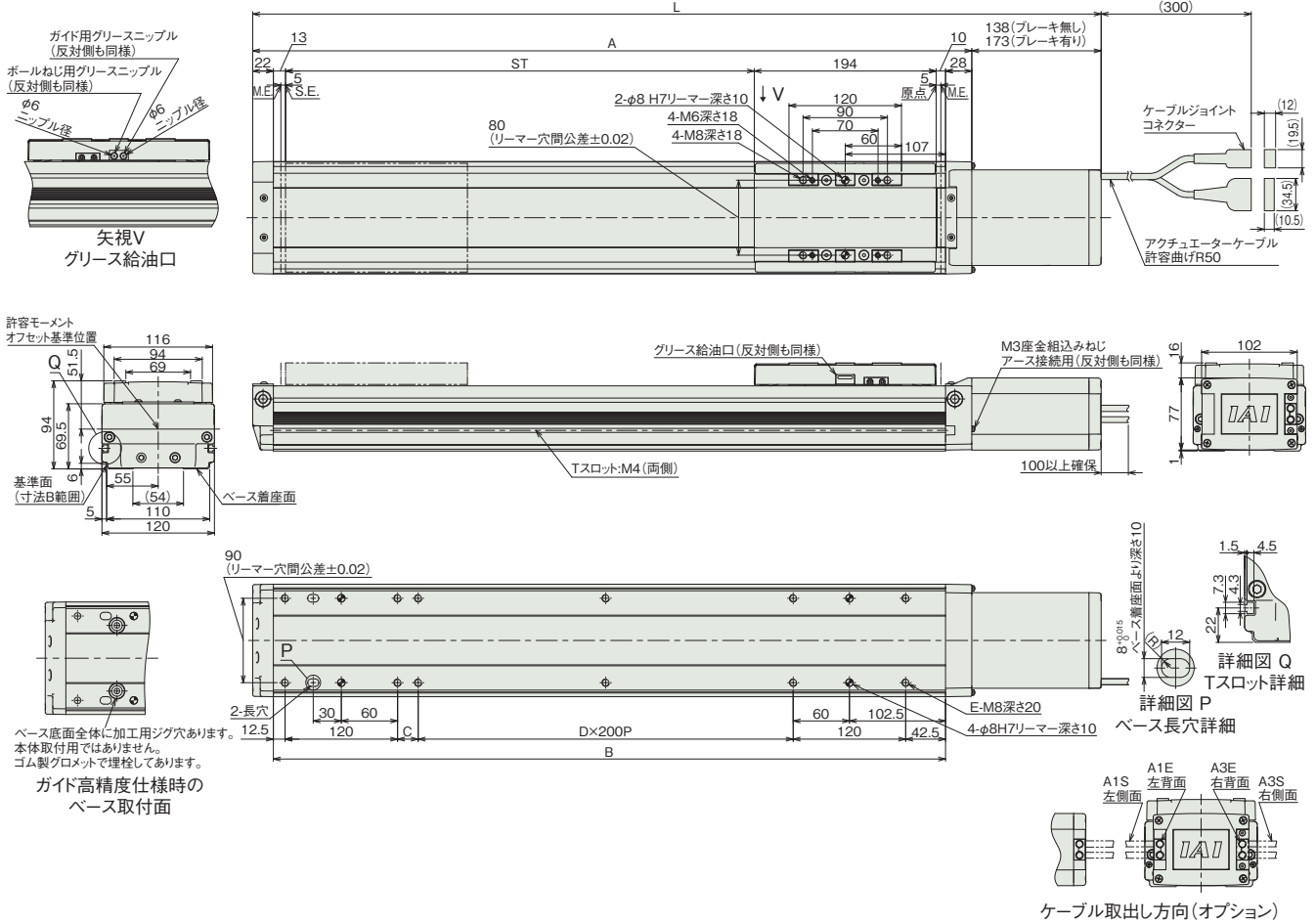
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 原点方向を変更するには反却調整が必要ですのでご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	
L	ブレーキ無し	505	555	605	655	705	755	805	855	905	955	1005	1055	1105	1155	1205	1255	1305	1355	1405	1455	1505
	ブレーキ有り	540	590	640	690	740	790	840	890	940	990	1040	1090	1140	1190	1240	1290	1340	1390	1440	1490	1540
A	367	417	467	517	567	617	667	717	767	817	867	917	967	1017	1067	1117	1167	1217	1267	1317	1367	
B	317	367	417	467	517	567	617	667	717	767	817	867	917	967	1017	1067	1117	1167	1217	1267	1317	
C	22	72	122	172	22	72	122	172	22	72	122	172	22	72	122	172	22	72	122	172	22	
D	0	0	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	
E	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16	16	18	

■ストローク別質量

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100
質量 (kg)	8.5	9.1	9.7	10.3	11.0	11.6	12.2	12.9	13.5	14.1	14.8	15.4	16.0	16.6	17.3	17.9	18.5	19.2	19.8	20.4	21.1
	9.0	9.7	10.3	10.9	11.6	12.2	12.8	13.5	14.1	14.7	15.3	16.0	16.6	17.2	17.9	18.5	19.1	19.8	20.4	21.0	21.6

■適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続 可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ						
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択								EC	EP				PRT	SSN	ECM			
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	単相AC 100V/200V	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

**ISDB/
ISPDB**

NSA

NS

IF

オプション

ISDB-MX-200

ISPDB-MX-200

±10μm 標準
±3μm 高精度
簡易防塵
バッテリーレスアップ
中間サポート
本体幅 120mm
200W

■型式項目

シリーズ		MX	WA	200	リード	ストローク	適応コントローラー	ケーブル長	オプション
ISDB 標準仕様	ISPDB 高精度仕様	タイプ	エンコーダー種類 WA バッテリーレスアップ	モーター種類 200 200W	30 30mm 20 20mm	800 800mm 1600 1600mm (50mm毎)	T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	N 無し S 3m M 5m X□□ 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照



水平
垂直
横立
天吊り
CE
RoHS 10

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	
	ISDB	ISPDB
800	-	-
850/900	-	-
950/1000	-	-
1050/1100	-	-
1150/1200	-	-
1250/1300	-	-
1350/1400	-	-
1450/1500	-	-
1550/1600	-	-

POINT 選定上の注意

- 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向600mm以下です。

■オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
ケーブル左側面取出し(注1)	A1S	3-655	-	原点リミットスイッチ勝手違い	LL	3-657	-
ケーブル左背面取出し(注1)	A1E	3-655	-	マスター軸指定	LM	3-658	-
ケーブル右側面取出し(注1)	A3S	3-655	-	マスター軸指定(センサー勝手違い)	LLM	3-658	-
ケーブル右背面取出し(注1)	A3E	3-655	-	原点逆仕様	NM	3-658	-
AQシール(標準装備)(注2)	AQ	3-655	-	ボール保持機構付きガイド(注3)	RT	3-659	-
プレーキ	B	3-655	-	スレーブ軸指定	S	3-658	-
クリーブセンサー	C	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク800~1300)	ST	3-661	-
クリーブセンサー勝手違い	CL	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク1350~1600)	ST	3-661	-
原点リミットスイッチ	L	3-657	-				

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。
 (注2) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。
 (注3) ISPDBは選択できません。

■ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2		T4	
		標準	LS付	標準	LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-	-	-
	M(5m)	-	-	-	-
長さ指定	X06(6m)~X10(10m)	-	-	-	-
	X11(11m)~X15(15m)	-	-	-	-
NS	X16(16m)~X20(20m)	-	-	-	-

(注) ロボットケーブルです。
 20mを超え30mまでのケーブルを使用される場合、アクチュエーター型式のケーブル長は「N」を指定し、ケーブルを別途手配してください。手配型式は以下となります。
 □□□はケーブル長さを記入。(例) 250=25m
 【モーターケーブル】
 T2: CB-X-MA□□□□
 T4: CB-X2-MA□□□□
 【エンコーダーケーブル】
 T2/T4(標準): CB-X1-PA□□□□-AWG24
 T2/T4(LS付): CB-X1-PLA□□□□-AWG24

■メインスペック

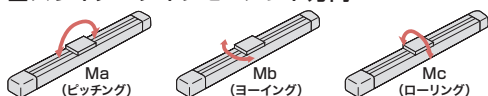
項目		内容		
リード	ボールねじリード(mm)	30	20	
	可搬質量	最大可搬質量(kg)	30 / 45	
		最高速度(mm/s)	1800 / 1200	
	速度/加減速度	定格加減速度(G)	0.4	0.4
		最高加減速度(G)	0.4	0.4
垂直	可搬質量	-	-	
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	-	
		定格加減速度(G)	-	
		最高加減速度(G)	-	
推力	定格推力(N)	113.9	170.9	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ		
	ブレーキ保持力(kgf)	6	10	
ストローク	最小ストローク(mm)	800	800	
	最大ストローク(mm)	1600	1600	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ16mm 転造 C10 【C5相当】
繰返し位置決め精度	±0.01mm 【±0.003mm】
ロストモーション	0.05mm以下 【0.02mm以下】
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma：341N・m
	Mb：487N・m
	Mc：796N・m
動的許容モーメント(注4)	Ma：81.0N・m
	Mb：116N・m
	Mc：189N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP30
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	131072 pulse/rev
納期	ホームページ【納期照会】に記載

(注4) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

(注) 【 】内はISPDBの数値です。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード(mm)	姿勢	最高速度(mm/s)	水平							垂直																
			0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	加速度(G)														
			0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	1.3	1.4	1.5	1.6
30	水平	1800	30	30	30																					
20	水平	1200	45	45	45																					
			水平専用となります。																							

■ストロークと最高速度

ストローク	リード	最高速度					
		800~1100	1150	1250	1350	1450	1550
30	30	1800	1650	1500	1425	1200	1050
20	20	1200	1100	1000	950	800	700

(単位はmm/s)

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPDB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

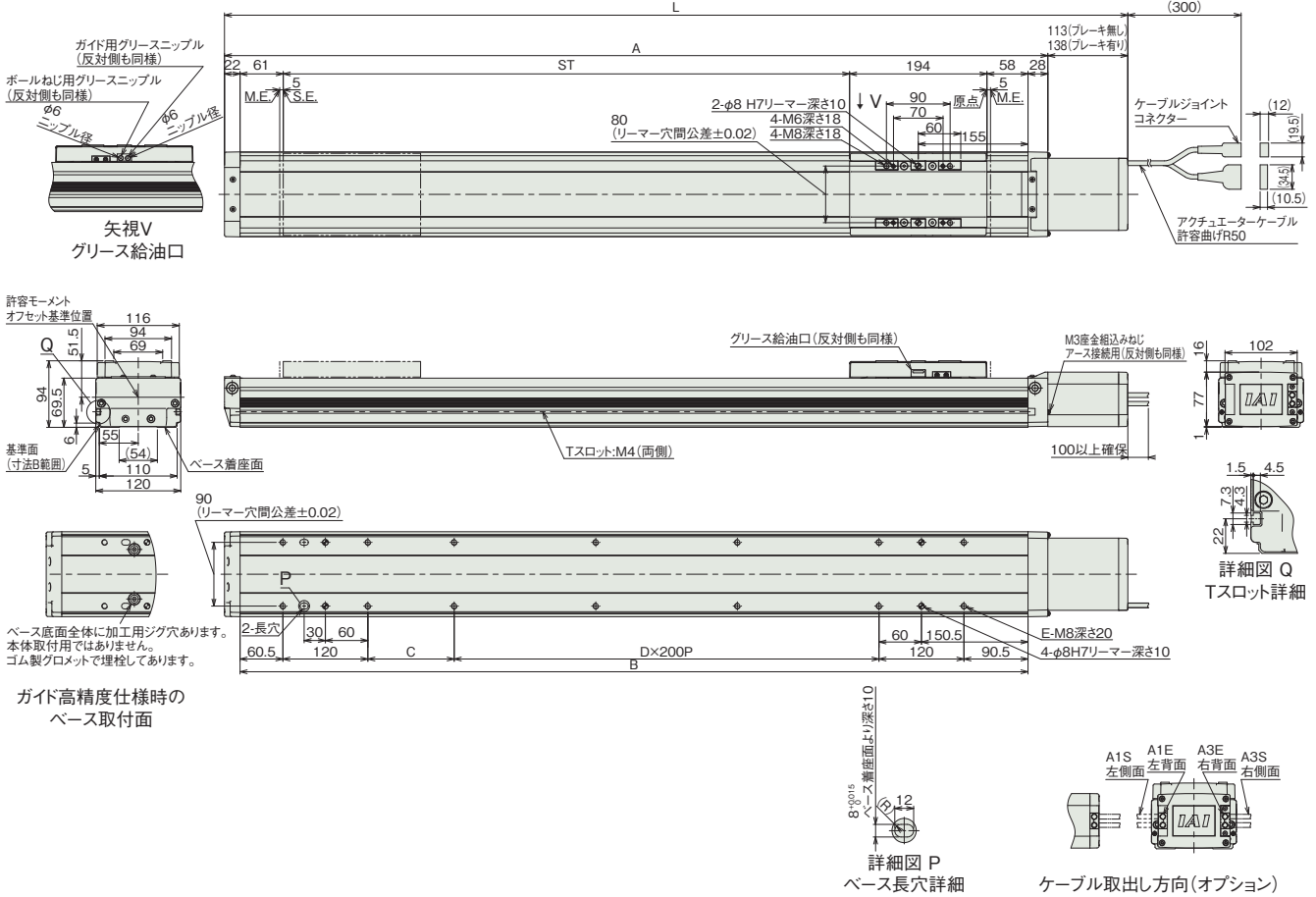
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

(注) ケーブルジョイントコネクタには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルは1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 原点方向を変更するには返却調整が必要です。ご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	
L	ブレーキ無し	1276	1326	1376	1426	1476	1526	1576	1626	1676	1726	1776	1826	1876	1926	1976	2026	2076
	ブレーキ有り	1301	1351	1401	1451	1501	1551	1601	1651	1701	1751	1801	1851	1901	1951	2001	2051	2101
A	1163	1213	1263	1313	1363	1413	1463	1513	1563	1613	1663	1713	1763	1813	1863	1913	1963	
B	1113	1163	1213	1263	1313	1363	1413	1463	1513	1563	1613	1663	1713	1763	1813	1863	1913	
C	122	172	222	272	322	372	422	472	522	572	622	672	722	772	822	872	922	
D	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	6	7	
E	14	14	14	14	16	16	16	16	18	18	18	18	20	20	20	20	22	

■ストローク別質量

ストローク	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	
質量 (kg)	ブレーキ無し	18.3	18.9	19.6	20.2	20.9	21.5	22.1	22.8	23.4	24.1	24.7	25.3	26.0	26.6	27.3	27.9	28.5
	ブレーキ有り	18.8	19.4	20.1	20.7	21.4	22.0	22.6	23.3	23.9	24.6	25.2	25.8	26.5	27.1	27.8	28.4	29.0

■適応コントローラ

本ページのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	ポジション	パルス列	プログラム	制御方法										最大位置決め点数	標準価格	参照ページ		
							ネットワーク ※選択														
							DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM			
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	-	-	●	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	●	-	-	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	-	●	-	●	●	●	●	-	●	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	-	-	●	●	●	●	-	●	-	-	-	●	●	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

**ISDB/
ISPDB**

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

ISDB-MX-400



■型式項目

ISDB - MX -		WA		- 400 -		48		-		-		-		-	
シリーズ	タイプ	エンコーダー種類		モーター種類		リード		ストローク		適応コントローラー		ケーブル長		オプション	
		WA バッテリーレスアプソ		400 400W		48 48mm		800 800mm 1600 1600mm (50mm毎)		T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL		N 無し S 3m M 5m X 長さ指定		オプション 下記オプション 価格表参照	



■ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格
800	-
850/900	-
950/1000	-
1050/1100	-
1150/1200	-
1250/1300	-
1350/1400	-
1450/1500	-
1550/1600	-

POINT
選定上の注意

- [メインスペック] の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 600mm 以下です。

■オプション価格表 (標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
ケーブル左側面取出し(注1)	A1S	3-655	-	原点リミットスイッチ勝手違い	LL	3-657	-
ケーブル左背面取出し(注1)	A1E	3-655	-	マスター軸指定	LM	3-658	-
ケーブル右側面取出し(注1)	A3S	3-655	-	マスター軸指定(センサー勝手違い)	LLM	3-658	-
ケーブル右背面取出し(注1)	A3E	3-655	-	原点逆仕様	NM	3-658	-
AQシール(標準装備)(注2)	AQ	3-655	-	ボール保持機構付きガイド	RT	3-659	-
ブレーキ	B	3-655	-	スレーブ軸指定	S	3-658	-
クリープセンサー	C	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク800~1300)	ST	3-661	-
クリープセンサー勝手違い	CL	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク1350~1600)	ST	3-661	-
原点リミットスイッチ	L	3-657	-				

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。
 (注2) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。

■ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2		T4	
		標準	LS付	標準	LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-	-	-
	M(5m)	-	-	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-	-	-

(注) ロボットケーブルです。
 20mを超え30mまでのケーブルを使用される場合、アクチュエーター型式のケーブル長は「N」を指定し、ケーブルを別途手配してください。手配型式は以下となります。
 □□□はケーブル長さを記入。(例) 250=25m
 【モーターケーブル】
 T2: CB-X-MA□□□□
 T4: CB-X2-MA□□□□
 【エンコーダーケーブル】
 T2/T4(標準): CB-X1-PA□□□□-AWG24
 T2/T4(LS付): CB-X1-PLA□□□□-AWG24

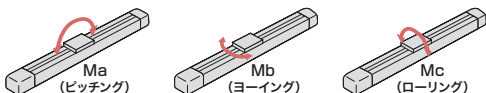
■メインスペック

項目	内容
リード	ボールねじリード (mm) 48
水平	可搬質量 最大可搬質量 (kg) 20
	最高速度 (mm/s) 2200
	定格加減速度 (G) 0.4
	速度/加減速度 最高加減速度 (G) 0.4
垂直	可搬質量 最大可搬質量 (kg) -
	最高速度 (mm/s) -
	速度/加減速度 定格加減速度 (G) -
推力	定格推力 (N) 141.3
ブレーキ	ブレーキ仕様 無励磁作動電磁ブレーキ
ストローク	ブレーキ保持力 (kgf) 6
	最小ストローク (mm) 800
	最大ストローク (mm) 1600
	ストロークピッチ (mm) 50

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ16mm 転造 C10
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロストモーション	0.05mm以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 341N・m
	Mb: 487N・m
	Mc: 796N・m
動的許容モーメント (注3)	Ma: 81.0N・m
	Mb: 116N・m
	Mc: 189N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP30
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	131072 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注3) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード (mm)	姿勢 最高速度 (mm/s)	水平									垂直														
		加速度 (G)									加速度 (G)														
		0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	1.3	1.4	1.5	1.6
48	2200	20.0	20.0	20.0							水平専用となります。														

■ストロークと最高速度

ストローク (mm) \ リード (mm)	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600
48	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	1990	1860	1745	1640	1540	1450

(単位はmm/s)

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

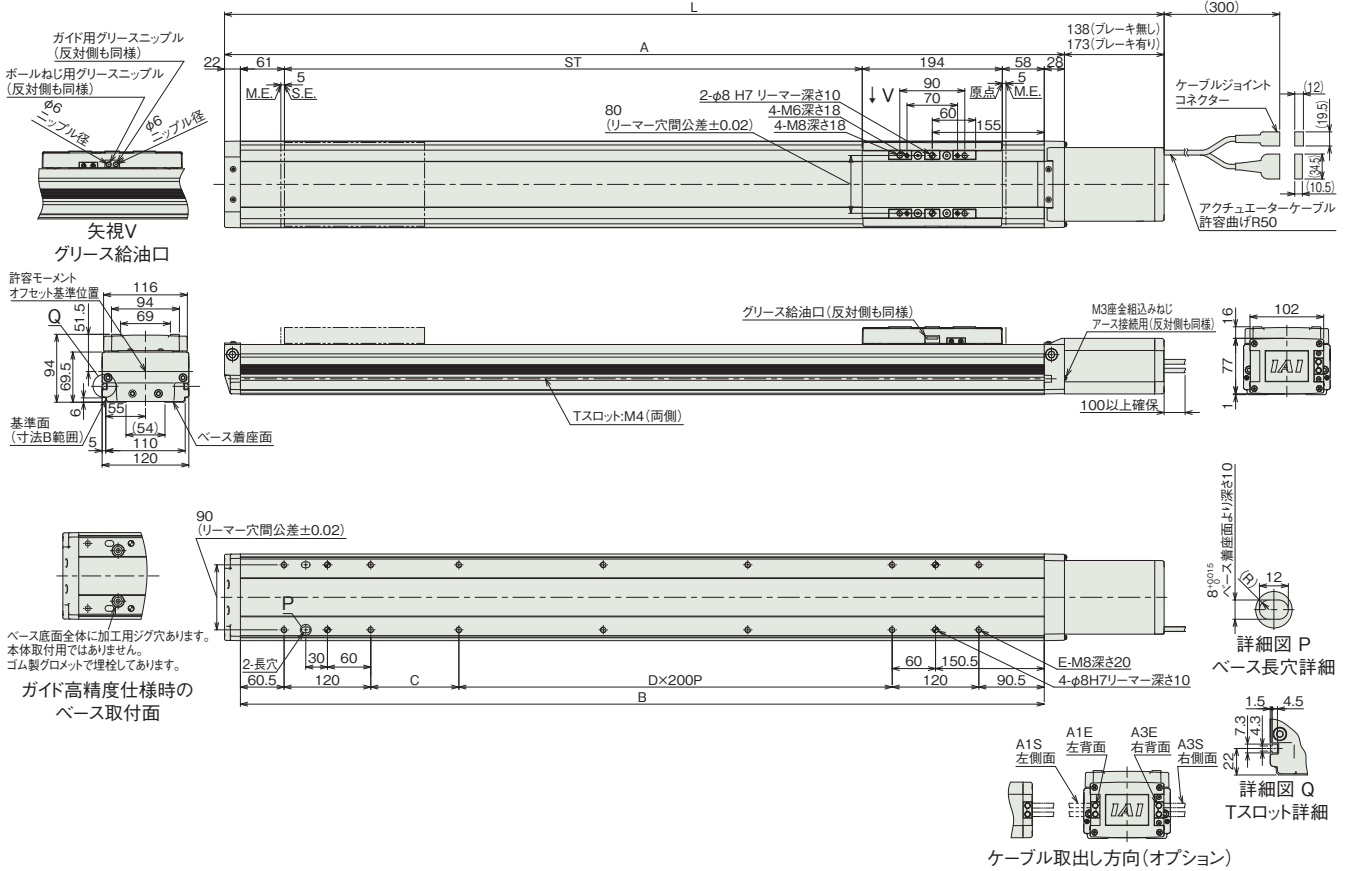
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 原点方向を変更するには返却調整が必要ですのでご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	
L	ブレーキ無し	1301	1351	1401	1451	1501	1551	1601	1651	1701	1751	1801	1851	1901	1951	2001	2051	2101
	ブレーキ有り	1336	1386	1436	1486	1536	1586	1636	1686	1736	1786	1836	1886	1936	1986	2036	2086	2136
A	1163	1213	1263	1313	1363	1413	1463	1513	1563	1613	1663	1713	1763	1813	1863	1913	1963	
B	1113	1163	1213	1263	1313	1363	1413	1463	1513	1563	1613	1663	1713	1763	1813	1863	1913	
C	122	172	222	272	122	172	222	272	122	172	222	272	122	172	222	272	122	
D	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	6	7	
E	14	14	14	14	16	16	16	16	18	18	18	18	20	20	20	20	22	

■ストローク別質量

ストローク	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	
質量 (kg)	ブレーキ無し	18.9	19.5	20.2	20.8	21.4	22.1	22.7	23.4	24.0	24.6	25.3	25.9	26.6	27.2	27.8	28.5	29.1
	ブレーキ有り	19.5	20.1	20.7	21.4	22.0	22.7	23.3	23.9	24.6	25.2	25.9	26.5	27.1	27.8	28.4	29.1	29.7

適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ	
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	-	●	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	単相AC 100V/200V	●	-	●	●	-	●	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	●	●	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

**ISDB/
ISPDB**

NSA

NS

IF

オプション

ISDB-L-200

ISPDB-L-200

±10μm 標準
±3μm 高精度
簡易防塵
バッテリーレスアプソ
本体幅 150mm
200W

■型式項目

シリーズ		L	WA	200	リード	ストローク	適応コントローラー	ケーブル長	オプション		
ISDB 標準仕様	ISPDB 高精度仕様	タイプ	エンコーダー種類 WA	バッテリーレスアプソ	200 200W	モーター種類	T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA	T4 RCON RSEL	最適コントローラー	ケーブル長 N 無し S 3m M 5m X 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照
					40 40mm 20 20mm 10 10mm	100 100mm 1300 1300mm (50mm毎)					



CE
RoHS 10

水平
垂直
横立て
天吊り

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	
	ISDB	ISPDB
100	-	-
150/200	-	-
250/300	-	-
350/400	-	-
450/500	-	-
550/600	-	-
650/700	-	-
750/800	-	-
850/900	-	-
950/1000	-	-
1050/1100	-	-
1150/1200	-	-
1250/1300	-	-

POINT
選定上の注意

- 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- ダブルスライダ選択時の動的許容モーメント、張出し負荷長は1-253ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向750mm以下です。

■オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
ケーブル左側面取出し(注1)	A1S	3-655	-	原点リミットスイッチ勝手違い(注3)	LL	3-657	-
ケーブル左背面取出し(注1)	A1E	3-655	-	マスター軸指定(注3)	LM	3-658	-
ケーブル右側面取出し(注1)	A3S	3-655	-	マスター軸指定(センサー勝手違い)(注3)	LLM	3-658	-
ケーブル右背面取出し(注1)	A3E	3-655	-	原点逆仕様	NM	3-658	-
AQシール(標準装備)(注2)	AQ	3-655	-	ボール保持機構付きガイド(注4)	RT	3-659	-
ブレーキ	B	3-655	-	スレーブ軸指定	S	3-658	-
クリープセンサー(注3)	C	3-655	-	スライダ部ローラー仕様	SR	3-659	-
クリープセンサー勝手違い(注3)	CL	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク100~600)	ST	3-661	-
吊り金具(注3)	EB	3-656	-	真直度高精度仕様(ストローク650~1300)	ST	3-661	-
原点リミットスイッチ(注3)	L	3-657	-	ダブルスライダ仕様	W	3-662	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。
 (注2) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。
 (注3) 吊り金具(EB)はクリープセンサー(C/CL)、原点リミットスイッチ(L/LL)およびマスター軸指定(LM/LLM)との併用はできません。
 (注4) ISPDBは選択できません。

■ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2		T4	
		標準	LS付	標準	LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-	-	-
	M(5m)	-	-	-	-
長さ指定	X06(6m)~X10(10m)	-	-	-	-
	X11(11m)~X15(15m)	-	-	-	-
	X16(16m)~X20(20m)	-	-	-	-

(注) ロボットケーブルです。
 (注) 20mを超え30mまでのケーブルを使用される場合、アクチュエーター型式のケーブル長は「N」を指定し、ケーブルを別途手配してください。手配型式は以下となります。
 □□□はケーブル長を記入。(例) 250=25m
 【モーターケーブル】
 T2: CB-X-MA□□□□
 T4: CB-X2-MA□□□□
 【エンコーダーケーブル】
 T2/T4(標準): CB-X1-PA□□□□-AWG24
 T2/T4(LS付): CB-X1-PLA□□□□-AWG24

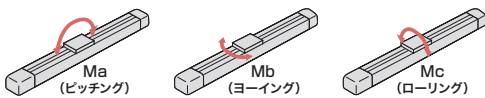
■メインスペック

項目	内容		
リード	ボールねじリード (mm)	40 20 10	
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	15 45 90
		最高速度 (mm/s)	1800 1200 600
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	0.4 0.4 0.4
		最高加減速度 (G)	1 1 0.7
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	2.5 9 20
		最高速度 (mm/s)	1800 1200 600
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	0.4 0.4 0.4
		最高加減速度 (G)	1 1 0.6
推力	定格推力 (N)	85.5 170.9 341.8	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ	
	ブレーキ保持力 (kgf)	2.5 9 20	
ストローク	最小ストローク (mm)	100 100 100	
	最大ストローク (mm)	1300 1300 1300	
	ストロークピッチ (mm)	50 50 50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ20mm 転造 C10 【C5相当】
繰返し位置決め精度	±0.01mm 【±0.003mm】
ロストモーション	0.05mm以下 【0.02mm以下】
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma：560N・m
	Mb：800N・m
	Mc：1325N・m
動的許容モーメント (注5)	Ma：123N・m
	Mb：176N・m
	Mc：291N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP30
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	131072 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注5) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。
(注) 【 】内はISPBの数値です。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード (mm)	姿勢 最高速度 (mm/s)	水平										垂直									
		加速度 (G)										加速度 (G)									
		0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0		
40	1800	15	15	15	12	10.5	9	8	7.5	7	2.5	2.5	2.5	2.4	2.3	2.2	2.1	2	2		
20	1200	45	45	45	35	28	23	20	17	15	9	9	9	8.5	7.5	7	6	5.5	5		
10	600	90	90	90	66	51	40							20	20	20	16	14			

■ストロークと最高速度

ストローク リード	最高速度 (mm/s)															
	100~650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300		
40	1800															
20	1200	1165	1045	940	850	770	705	645	595	545	505	470	440	410		
10	600	585	520	470	425	385	350	320	295	275	255	235	220	205		

(単位はmm/s)

■オフボードチューニング時の可搬質量及び加減速度

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード	最高速度 (mm/s)	加減速度別可搬質量 (kg)																		最高速度 (mm/s)			
		0.1G	0.2G	0.3G	0.4G	0.5G	0.6G	0.7G	0.8G	0.9G	1.0G	1.1G	1.2G	1.3G	1.4G	1.5G	1.6G	1.7G	1.8G	1.9G	2.0G	標準	チューニング後
水平	40	22.5	19.5	17.5	15	12	10.5	9	8	7.5	7	6.5	6	5.5	5	4	3.5	3	2.5			1800	1800
	20	67.5	58.5	52	45	35	28	23	20	17	15	13	12	10	8	6	4.5	3	1.5			1200	1200
	10	135	117	104	90	66	51	40														600	600
垂直	40	2.5	2.5	2.5	2.5	2.4	2.3	2.2	2.1	2	2											1800	1800
	20	9	9	9	9	8.5	7.5	7	6	5.5	5	4	3	2.5	2	1.5						1200	1200
	10	20	20	20	20	16	14															600	600

選定
注意事項
スライダ
リニアサーボ
ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD
3次元 CAD

(注) ケーブルジョイントコネクタには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルは1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 原点方向を変更するには返却調整が必要ですのでご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド

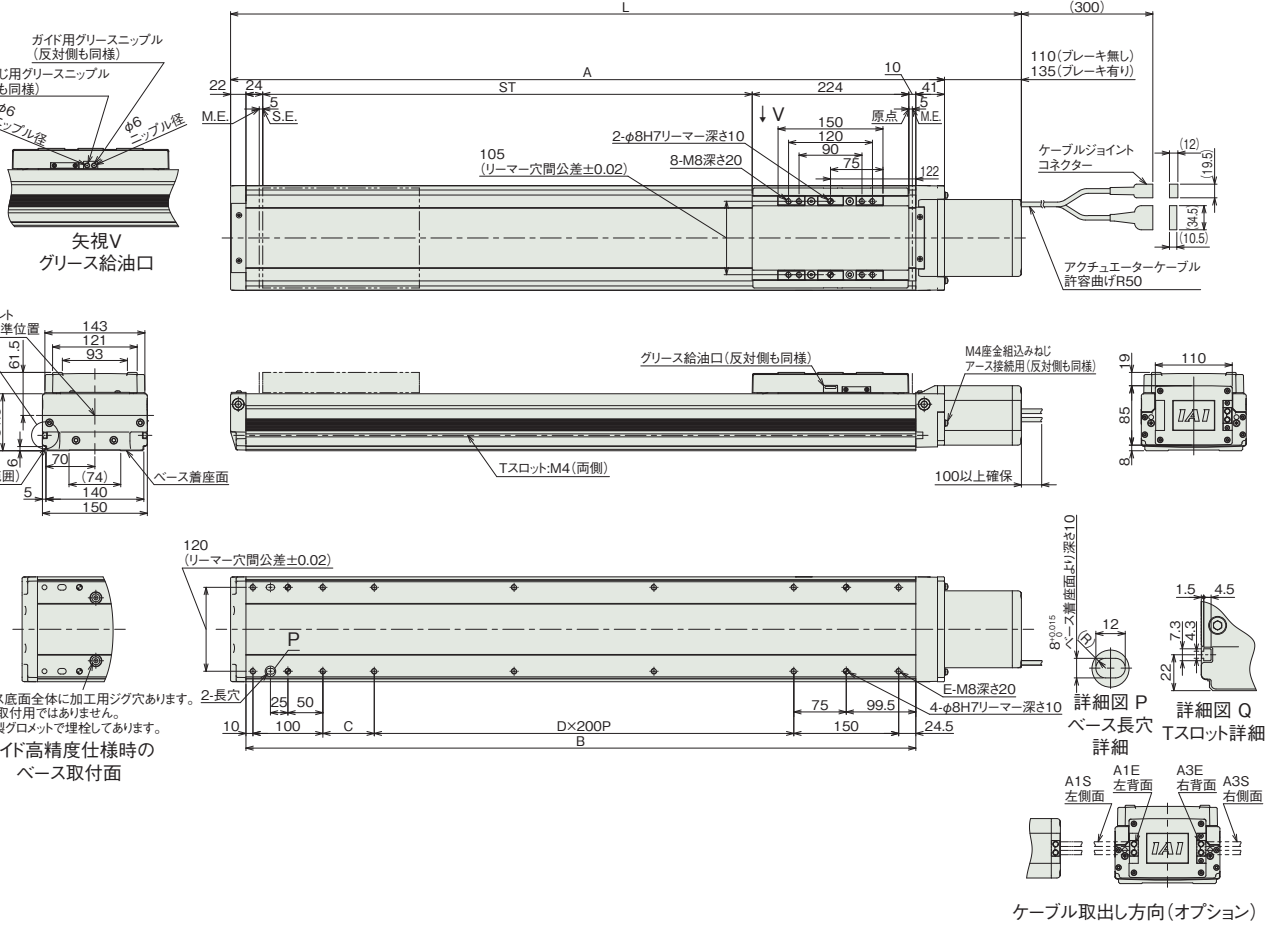
選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式



■ストローク別寸法

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	
L	プレーキ無し	531	581	631	681	731	781	831	881	931	981	1031	1081	1131	1181	1231	1281	1331	1381	1431	1481	1531	1581	1631	1681	1731
	プレーキ有り	556	606	656	706	756	806	856	906	956	1006	1056	1106	1156	1206	1256	1306	1356	1406	1456	1506	1556	1606	1656	1706	1756
A	421	471	521	571	621	671	721	771	821	871	921	971	1021	1071	1121	1171	1221	1271	1321	1371	1421	1471	1521	1571	1621	
B	358	408	458	508	558	608	658	708	758	808	858	908	958	1008	1058	1108	1158	1208	1258	1308	1358	1408	1458	1508	1558	
C	73.5	123.5	173.5	23.5	73.5	123.5	23.5	73.5	123.5	23.5	73.5	123.5	23.5	73.5	123.5	23.5	73.5	123.5	23.5	73.5	123.5	23.5	73.5	123.5	23.5	
D	0	0	0	1	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	
E	8	8	8	10	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16	16	18	18	18	20	20	

■ストローク別質量

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300
質量 (kg)	11.8	12.7	13.6	14.4	15.3	16.2	17.0	17.9	18.8	19.6	20.5	21.4	22.3	23.1	24.0	24.9	25.7	26.6	27.5	28.3	29.2	30.1	31	31.8	32.7
	12.3	13.2	14.1	14.9	15.8	16.7	17.5	18.4	19.3	20.1	21.0	21.9	22.8	23.6	24.5	25.4	26.2	27.1	28.0	28.8	29.7	30.6	31.5	32.3	33.2

■適応コントローラ

本ページのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	36000	-	8-49	
SCON-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	-	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215		
SSEL-CS		2	-	●	-	●	●	-	●	-	-	-	●	-	-	20000	-	8-245		
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	●	-	-	20000	-	8-273		
XSEL-RA/SA		8	-	-	-	●	●	●	-	●	-	-	●	●	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273		

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

**ISDB/
ISPDB**

NSA

NS

IF

オプション

ISDB-L-400

ISPDB-L-400

±10μm 標準
±3μm 高精度
簡易防塵
バッテリーレスアプソ
本体幅 150mm
400W

■型式項目

シリーズ		L	WA	400	リード	ストローク	適応コントローラー	ケーブル長	オプション	
ISDB 標準仕様	ISPDB 高精度仕様	タイプ	エンコーダー種類 WA	バッテリーレスアプソ	400 400W	40 40mm 20 20mm 10 10mm	100 ~ 1300 100mm ~ 1300mm (50mm毎)	T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	N 無し S 3m M 5m X 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照



CE
RoHS 10
水平
垂直
横立て
天吊り

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	
	ISDB	ISPDB
100	-	-
150/200	-	-
250/300	-	-
350/400	-	-
450/500	-	-
550/600	-	-
650/700	-	-
750/800	-	-
850/900	-	-
950/1000	-	-
1050/1100	-	-
1150/1200	-	-
1250/1300	-	-

POINT
選定上の注意

- 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- ダブルスライダ選択時の動的許容モーメント、張出し負荷長は1-253ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向750mm以下です。

■オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
ケーブル左側面取出し(注1)	A1S	3-655	-	原点リミットスイッチ勝手違い(注3)	LL	3-657	-
ケーブル左背面取出し(注1)	A1E	3-655	-	マスター軸指定(注3)	LM	3-658	-
ケーブル右側面取出し(注1)	A3S	3-655	-	マスター軸指定(センサー勝手違い)(注3)	LLM	3-658	-
ケーブル右背面取出し(注1)	A3E	3-655	-	原点逆仕様	NM	3-658	-
AQシール(標準装備)(注2)	AQ	3-655	-	ボール保持機構付きガイド(注4)	RT	3-659	-
ブレーキ	B	3-655	-	スレーブ軸指定	S	3-658	-
クリープセンサー(注3)	C	3-655	-	スライダ部ローラー仕様	SR	3-659	-
クリープセンサー勝手違い(注3)	CL	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク100~600)	ST	3-661	-
吊り金具(注3)	EB	3-656	-	真直度高精度仕様(ストローク650~1300)	ST	3-661	-
原点リミットスイッチ(注3)	L	3-657	-	ダブルスライダ仕様	W	3-662	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。
 (注2) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。
 (注3) 吊り金具(EB)はクリープセンサー(C/CL)、原点リミットスイッチ(L/LL)およびマスター軸指定(LM/LLM)との併用はできません。
 (注4) ISPDBは選択できません。

■ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2		T4	
		標準	LS付	標準	LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-	-	-
	M(5m)	-	-	-	-
長さ指定	X06(6m)~X10(10m)	-	-	-	-
	X11(11m)~X15(15m)	-	-	-	-
	X16(16m)~X20(20m)	-	-	-	-

(注) ロボットケーブルです。
 (注) 20mを超え30mまでのケーブルを使用される場合、アクチュエーター型式のケーブル長は「N」を指定し、ケーブルを別途手配してください。手配型式は以下となります。
 □□□はケーブル長を記入。(例) 250=25m
 【モーターケーブル】
 T2: CB-X-MA□□□□
 T4: CB-X2-MA□□□□
 【エンコーダーケーブル】
 T2/T4(標準): CB-X1-PA□□□□-AWG24
 T2/T4(LS付): CB-X1-PLA□□□□-AWG24

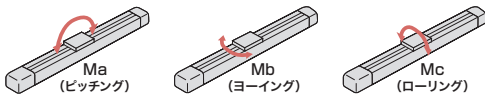
■メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	40	20	10		
	可搬質量	最大可搬質量(kg)	40	90	120	
		最高速度(mm/s)	1800	1200	600	
		定格加減速度(G)	0.4	0.4	0.4	
	速度/加減速度	最高加減速度(G)	1	1	0.7	
可搬質量		最大可搬質量(kg)	8	20	40	
		最高速度(mm/s)	1800	1200	600	
		定格加減速度(G)	0.4	0.4	0.4	
垂直	最高加減速度(G)	1	1	0.6		
	定格推力(N)	169.6	339.1	678.3		
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力(kgf)	8	20	40		
ストローク	最小ストローク(mm)	100	100	100		
	最大ストローク(mm)	1300	1300	1300		
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50		

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ20mm 転造 C10 【C5相当】
繰返し位置決め精度	±0.01mm 【±0.003mm】
ロストモーション	0.05mm以下 【0.02mm以下】
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma：560N・m
	Mb：800N・m
	Mc：1325N・m
動的許容モーメント(注5)	Ma：123N・m
	Mb：176N・m
	Mc：291N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP30
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	131072 pulse/rev
納期	ホームページ【納期照会】に記載

(注5) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。
(注) 【 】内はISPBの数値です。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード(mm)	姿勢 最高速度(mm/s)	水平										垂直									
		加速度(G)																			
		0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0		
40	1800	40	40	40	32	27	23	21	19	17	8	8	8	7.5	7	6.5	6	5.5	5		
20	1200	90	90	90	70	57	47	40	35	30	20	20	20	17	15	14	12	11	10		
10	600	120	120	120	92	73	60							40	40	40	35	30			

■ストロークと最高速度

ストローク リード	ストローク															
	100~650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300		
40	1800					1700	1540	1410	1290	1185	1095	1015	940	875	815	
20	1200	1165	1045	940	850	770	705	645	595	545	505	470	440	410		
10	600	585	520	470	425	385	350	320	295	275	255	235	220	205		

(単位はmm/s)

■オフボードチューニング時の可搬質量及び加減速度

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード	姿勢	加減速度別可搬質量(kg)																		最高速度(mm/s)			
		0.1G	0.2G	0.3G	0.4G	0.5G	0.6G	0.7G	0.8G	0.9G	1.0G	1.1G	1.2G	1.3G	1.4G	1.5G	1.6G	1.7G	1.8G	1.9G	2.0G	標準	チューニング後
水平	40	60	52	46	40	32	27	23	21	19	17	15	13	12	11	10	9	8	7			1800	1800
	20	135	117	104	90	70	57	47	40	35	30	27	24	21	18	15	12	9	7			1200	1200
	10	180	156	138	120	92	73	60															600
垂直	40	8	8	8	8	7.5	7	6.5	6	5.5	5											1800	1800
	20	20	20	20	20	17	15	14	12	11	10	9	8	7	6	5						1200	1200
	10	40	40	40	40	35	30															600	600

選定
注意事項
スライダ
リニアサーボ
ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

(注) ケーブルジョイントコネクタには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルは1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 原点方向を変更するには返却調整が必要ですのでご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド

選定

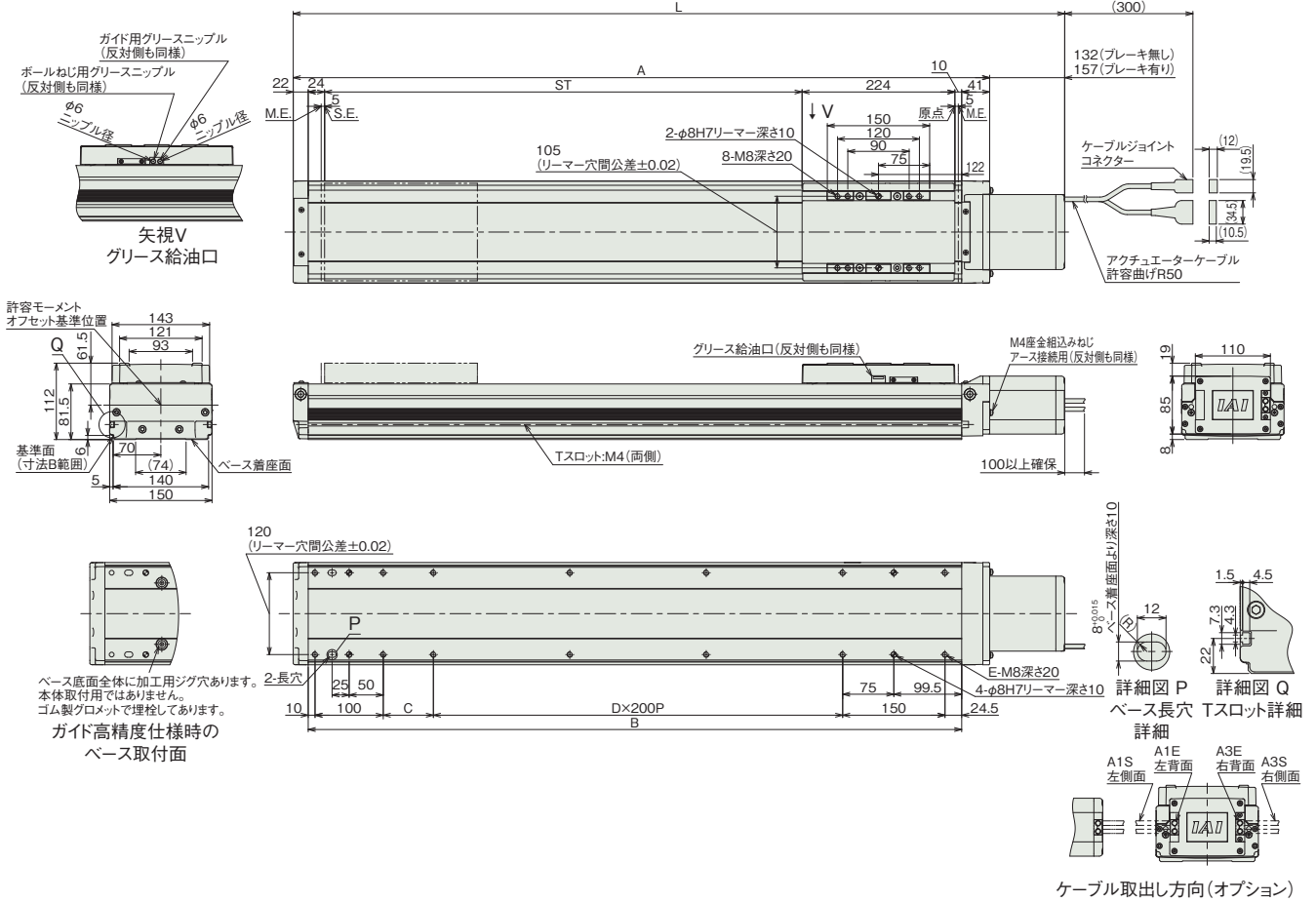
注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

ケーブル型式



■ストローク別寸法

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	
L	ブレーキ無し	553	603	653	703	753	803	853	903	953	1003	1053	1103	1153	1203	1253	1303	1353	1403	1453	1503	1553	1603	1653	1703	1753
	ブレーキ有り	578	628	678	728	778	828	878	928	978	1028	1078	1128	1178	1228	1278	1328	1378	1428	1478	1528	1578	1628	1678	1728	1778
A	421	471	521	571	621	671	721	771	821	871	921	971	1021	1071	1121	1171	1221	1271	1321	1371	1421	1471	1521	1571	1621	
B	358	408	458	508	558	608	658	708	758	808	858	908	958	1008	1058	1108	1158	1208	1258	1308	1358	1408	1458	1508	1558	
C	73.5	123.5	173.5	23.5	73.5	123.5	173.5	23.5	73.5	123.5	173.5	23.5	73.5	123.5	173.5	23.5	73.5	123.5	173.5	23.5	73.5	123.5	173.5	23.5	73.5	
D	0	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	
E	8	8	8	10	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16	16	18	18	18	20	20	

■ストローク別質量

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300
質量 (kg)	12.2	13.1	14.0	14.8	15.7	16.6	17.4	18.3	19.2	20.0	20.9	21.8	22.7	23.5	24.4	25.3	26.1	27.0	27.9	28.7	29.6	30.5	31.4	32.2	33.1
	12.7	13.6	14.5	15.3	16.2	17.1	17.9	18.8	19.7	20.5	21.4	22.3	23.2	24.0	24.9	25.8	26.6	27.5	28.4	29.2	30.1	31	31.9	32.7	33.6

適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ	
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	-	-	-	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	-	●	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	単相AC 100V/200V	●	-	●	●	-	●	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	●	-	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

**ISDB/
ISPDB**

NSA

NS

IF

オプション

ISDB-LX-200

ISPDB-LX-200

±10μm
標準

±3μm
高精度

簡易防塵

バッテリーレスアプン

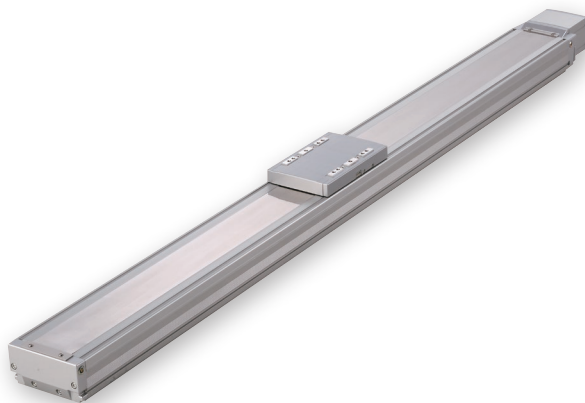
中間サポート

本体幅
150mm

200W

型式項目

シリーズ		タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラー	ケーブル長	オプション
ISDB 標準仕様	ISPDB 高精度仕様	LX	WA バッテリーレスアプン	200 200W	40 40mm 20 20mm	1000 1000mm 1600 1600mm (50mm毎)	T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	N 無し S 3m M 5m X 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照



水平

垂直

横立て

天吊り

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	
	ISDB	ISPDB
1000	-	-
1050/1100	-	-
1150/1200	-	-
1250/1300	-	-
1350/1400	-	-
1450/1500	-	-
1550/1600	-	-

POINT
選定上の
注意

(1) 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。

(2) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。

(3) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 750mm 以下です。

オプション価格表 (標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
ケーブル左側面取出し(注1)	A1S	3-655	-	原点リミットスイッチ	L	3-657	-
ケーブル左背面取出し(注1)	A1E	3-655	-	原点リミットスイッチ勝手違い	LL	3-657	-
ケーブル右側面取出し(注1)	A3S	3-655	-	マスター軸指定	LM	3-658	-
ケーブル右背面取出し(注1)	A3E	3-655	-	マスター軸指定(センサー勝手違い)	LLM	3-658	-
AQシール(標準装備)(注2)	AQ	3-655	-	原点逆仕様	NM	3-658	-
ブレーキ	B	3-655	-	ボール保持機構付きガイド(注3)	RT	3-659	-
クリープセンサー	C	3-655	-	スレーブ軸指定	S	3-658	-
クリープセンサー勝手違い	CL	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク1000~1300)	ST	3-661	-
吊り金具	EB	3-656	-	真直度高精度仕様(ストローク1350~1600)	ST	3-661	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。
 (注2) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。
 (注3) ISPDBは選択できません。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2		T4	
		標準	LS付	標準	LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-	-	-
	M(5m)	-	-	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-	-	-

(注) ロボットケーブルです。
 (注) 20mを超え30mまでのケーブルを使用される場合、アクチュエーター型式のケーブル長は「N」を指定し、ケーブルを別途手配してください。手配型式は以下となります。
 □□□はケーブル長さを記入。(例) 250=25m
 【モーターケーブル】
 T2: CB-X-MA□□□□
 T4: CB-X2-MA□□□□
 【エンコーダーケーブル】
 T2/T4(標準): CB-X1-PA□□□□-AWG24
 T2/T4(LS付): CB-X1-PLA□□□□-AWG24

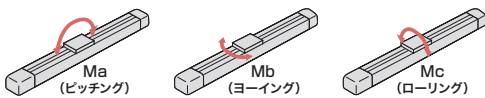
■メインスペック

項目		内容	
リード	ボールねじリード(mm)	40	20
	可搬質量	最大可搬質量(kg)	15 45
		最高速度(mm/s)	1800 1200
	速度/加減速度	定格加減速度(G)	0.4 0.4
		最高加減速度(G)	0.4 0.4
垂直	可搬質量	—	—
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	—
		定格加減速度(G)	—
		最高加減速度(G)	—
推力	定格推力(N)	85.5 170.9	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ	
	ブレーキ保持力(kgf)	—	—
ストローク	最小ストローク(mm)	1000	1000
	最大ストローク(mm)	1600	1600
	ストロークピッチ(mm)	50	50

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ20mm 転造 C10 【C5相当】
繰返し位置決め精度	±0.01mm 【±0.003mm】
ロストモーション	0.05mm以下 【0.02mm以下】
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma：560N・m
	Mb：800N・m
	Mc：1325N・m
動的許容モーメント(注4)	Ma：123N・m
	Mb：176N・m
	Mc：291N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP30
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダ種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダパルス数	131072 pulse/rev
納期	ホームページ【納期照会】に記載

(注4) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。
(注) 【 】内はISPDBの数値です。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード(mm)	姿勢	最高速度(mm/s)	水平							垂直																
			0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	加速度(G)														
			0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	1.3	1.4	1.5	1.6
40		1800	15	15	15																					
20		1200	45	45	45																					

水平専用となります。

■ストロークと最高速度

ストローク	リード	最高速度				
		1000~1200	1250	1350	1450	1550
40		1800	1300	1400	1500	1600
20		1200	1150	1000	950	830

(単位はmm/s)

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPDB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

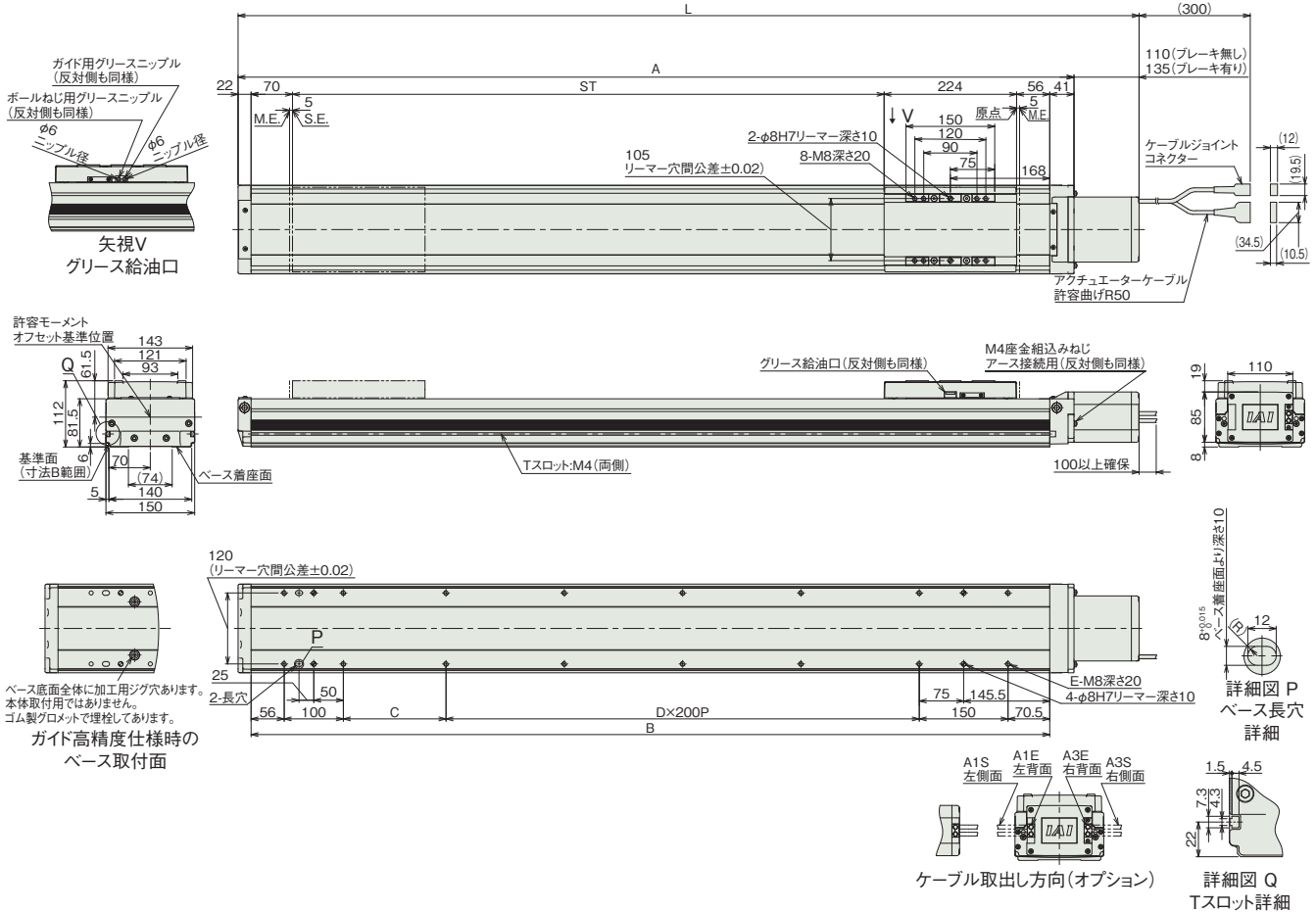
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) ケーブルジョイントコネクタには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルは1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 原点方向を変更するには返却調整が必要ですのでご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600
L	プレーキ無し	1523	1573	1623	1673	1723	1773	1823	1873	1923	1973	2023	2073
	プレーキ有り	1548	1598	1648	1698	1748	1798	1848	1898	1948	1998	2048	2098
A	1413	1463	1513	1563	1613	1663	1713	1763	1813	1863	1913	1963	2013
B	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950
C	173.5	223.5	73.5	123.5	173.5	223.5	73.5	123.5	173.5	223.5	73.5	123.5	173.5
D	4	4	5	5	5	5	6	6	6	6	7	7	7
E	16	16	18	18	18	18	20	20	20	20	22	22	22

■ストローク別質量

ストローク	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600
質量 (kg)	プレーキ無し	29.7	30.6	31.5	32.3	33.2	34.1	35.0	35.8	36.7	37.6	38.5	39.3
	プレーキ有り	30.2	31.1	32.0	32.8	33.7	34.6	35.5	36.3	37.2	38.1	39.0	39.8

■適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47	
RSEL		8	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	36000	-	8-49	
SCON-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215	
SSEL-CS		2	-	●	-	●	●	-	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-245	
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	-	-	-	●	-	-	-	20000	-	8-273	
XSEL-RA/SA		8	-	-	●	●	●	-	-	-	-	●	●	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273	

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

**ISDB/
ISPDB**

NSA

NS

IF

オプション

ISDB-LX-400

ISPDB-LX-400

±10μm 標準
±3μm 高精度
簡易防塵
バッテリーレスアプン
中間サポート
本体幅 150mm
400W

型式項目

シリーズ		タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラー	ケーブル長	オプション
ISDB 標準仕様	ISPDB 高精度仕様		WA バッテリーレスアプン	400 400W	40 40mm 20 20mm	1000 1000mm 1600 1600mm (50mm毎)	T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	N 無し S 3m M 5m X 長さ指定	下記オプション 価格表参照



水平
垂直
横立て
天吊り
CE
RoHS 10

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	
	ISDB	ISPDB
1000	-	-
1050/1100	-	-
1150/1200	-	-
1250/1300	-	-
1350/1400	-	-
1450/1500	-	-
1550/1600	-	-

POINT 選定上の注意

- 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 750mm 以下です。

オプション価格表 (標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
ケーブル左側面取出し(注1)	A1S	3-655	-	原点リミットスイッチ	L	3-657	-
ケーブル左背面取出し(注1)	A1E	3-655	-	原点リミットスイッチ勝手違い	LL	3-657	-
ケーブル右側面取出し(注1)	A3S	3-655	-	マスター軸指定	LM	3-658	-
ケーブル右背面取出し(注1)	A3E	3-655	-	マスター軸指定(センサー勝手違い)	LLM	3-658	-
AQシール(標準装備)(注2)	AQ	3-655	-	原点逆仕様	NM	3-658	-
ブレーキ	B	3-655	-	ボール保持機構付きガイド(注3)	RT	3-659	-
クリープセンサー	C	3-655	-	スレーブ軸指定	S	3-658	-
クリープセンサー勝手違い	CL	3-655	-	真直度高精度仕様(ストローク1000~1300)	ST	3-661	-
吊り金具	EB	3-656	-	真直度高精度仕様(ストローク1350~1600)	ST	3-661	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。
 (注2) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。
 (注3) ISPDBは選択できません。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2		T4	
		標準	LS付	標準	LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-	-	-
	M(5m)	-	-	-	-
長さ指定	X06(6m)~X10(10m)	-	-	-	-
	X11(11m)~X15(15m)	-	-	-	-
	X16(16m)~X20(20m)	-	-	-	-

(注) ロボットケーブルです。
 (注) 20mを超え30mまでのケーブルを使用される場合、アクチュエーター型式のケーブル長は「N」を指定し、ケーブルを別途手配してください。手配型式は以下となります。
 □□□はケーブル長を記入。(例) 250=25m
 【モーターケーブル】
 T2: CB-X-MA□□□□
 T4: CB-X2-MA□□□□
 【エンコーダーケーブル】
 T2/T4(標準): CB-X1-PA□□□□-AWG24
 T2/T4(LS付): CB-X1-PLA□□□□-AWG24

■メインスペック

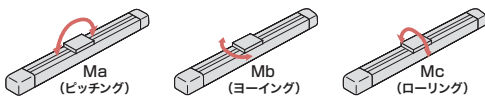
項目		内容		
リード	ボールねじリード(mm)	40	20	
	可搬質量	最大可搬質量(kg)	40	90
		最高速度(mm/s)	1800	1200
	速度/加減速度	定格加減速度(G)	0.4	0.4
		最高加減速度(G)	0.4	0.4
垂直	可搬質量	—	—	
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	—	—
		定格加減速度(G)	—	—
		最高加減速度(G)	—	—
推力	定格推力(N)	169.6	339.1	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ		
	ブレーキ保持力(kgf)	—	—	
ストローク	最小ストローク(mm)	1000	1000	
	最大ストローク(mm)	1600	1600	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ20mm 転造 C10 【C5相当】
繰返し位置決め精度	±0.01mm 【±0.003mm】
ロストモーション	0.05mm以下 【0.02mm以下】
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma：560N・m
	Mb：800N・m
	Mc：1325N・m
動的許容モーメント(注4)	Ma：123N・m
	Mb：176N・m
	Mc：291N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP30
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダ種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダパルス数	131072 pulse/rev
納期	ホームページ【納期照会】に記載

(注4) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

(注) 【 】内はISPBの数値です。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード (mm)	姿勢 最高速度 (mm/s)	水平									垂直												
		加速度(G)									加速度(G)												
		0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	1.3	1.4
40	1800	40	40	40							水平専用となります。												
20	1200	90	90	90							水平専用となります。												

■ストロークと最高速度

ストローク	1000~1200	1250	1350	1450	1550
リード		1300	1400	1500	1600
40	1800				1660
20	1200	1150	1000	950	830

(単位はmm/s)

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

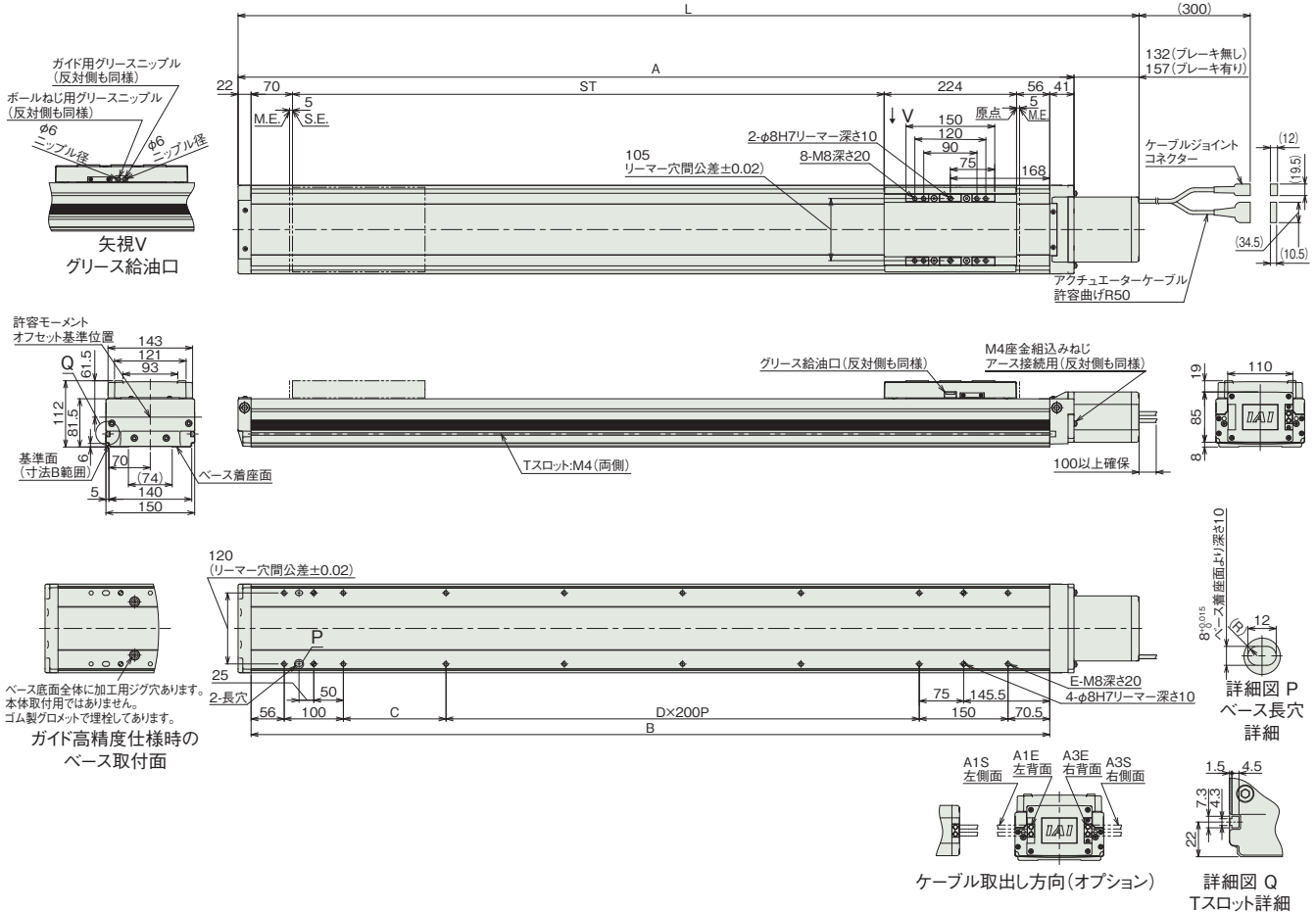
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) ケーブルジョイントコネクタには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルは1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 原点方向を変更するには返却調整が必要ですのでご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク		1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600
L	プレーキ無し	1545	1595	1645	1695	1745	1795	1845	1895	1945	1995	2045	2095	2145
	プレーキ有り	1570	1620	1670	1720	1770	1820	1870	1920	1970	2020	2070	2120	2170
A		1413	1463	1513	1563	1613	1663	1713	1763	1813	1863	1913	1963	2013
B		1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950
C		173.5	223.5	73.5	123.5	173.5	223.5	73.5	123.5	173.5	223.5	73.5	123.5	173.5
D		4	4	5	5	5	5	6	6	6	6	7	7	7
E		16	16	18	18	18	18	20	20	20	20	22	22	22

■ストローク別質量

ストローク		1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600
質量 (kg)	プレーキ無し	30.1	31.0	31.9	32.7	33.6	34.5	35.4	36.2	37.1	38.0	38.9	39.7	40.6
	プレーキ有り	30.6	31.5	32.4	33.2	34.1	35.0	35.9	36.7	37.6	38.5	39.4	40.2	41.1

適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ	
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	-	●	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	単相AC100V/200V	●	-	●	●	-	●	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	●	●	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

**ISDB/
ISPDB**

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

NSA

サーボモーター 200V (ボールねじナット回転型タイプ)

NSA	スライダー	NSA-MXMS	3-519
		NSA-MXMM	3-525
		NSA-LXMS	3-531
		NSA-LXMM	3-537
		NSA-LXMXS	3-543
		NSA-LXMXM	3-549
		NSA-WXMS	3-555
		NSA-WXMM	3-561
		NSA-WXMXS	3-567
		NSA-WXMXM	3-573



選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

NSA-MXMS



■型式項目

NSA - MXMS -		WA	-	200	-		-		-		-		-	AQ	-	
シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 WA		バッテリーレスアプソ	モーター種類 200 200W		リード 30 30mm 20 20mm	ストローク 550 550mm 1800 1800mm (50mm毎)	適応コントローラー T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL		ケーブル長 N 無し S 3m M 5m X□□ 長さ指定		オプション 下記オプション 価格表参照			



■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク(mm)	標準価格	ストローク(mm)	標準価格
550/600	-	1250/1300	-
650/700	-	1350/1400	-
750/800	-	1450/1500	-
850/900	-	1550/1600	-
950/1000	-	1650/1700	-
1050/1100	-	1750/1800	-
1150/1200	-		-

(注) 標準ケーブルベア付きの価格です。

■オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格
AQシール(標準装備)(注1)	AQ	3-655	-
標準ケーブルベア取付方向(標準)(注2)	CT3	3-663	-
標準ケーブルベア取付方向(勝手違い)(注2)	CT4	3-656	-
拡張ケーブルベア取付方向(横立て標準)(注2)	ET5	3-656	-
拡張ケーブルベア取付方向(横立て勝手違い)(注2)	ET6	3-656	-
拡張ケーブルベア取付方向(天吊り標準)(注2)	ET7	3-656	-
拡張ケーブルベア取付方向(天吊り勝手違い)(注2)	ET8	3-656	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
ケーブルベア無し(標準)(注2)	NT3	3-658	-
ケーブルベア無し(勝手違い)(注2)	NT4	3-658	-
ユーザー用ケーブルベア取付方向(標準)(注2)	UM3	3-661	-
ユーザー用ケーブルベア取付方向(勝手違い)(注2)	UM4	3-661	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。

(注2) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。

■ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	X21(21m) ~ X25(25m)	-	-
	X26(26m) ~ X30(30m)	-	-

(注) ロボットケーブルです。



- (1) 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) 取付け物体の重心位置は、張出し距離の1/2以下としてください。張出し距離や負荷モーメントが許容値内であっても、動作中に異常な振動や音などが発生する場合は、動作条件を緩めてご使用ください。
- (3) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向750mm以下です。張出し負荷長は1-16ページの図をご確認ください。
- (4) 負荷率により使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は1-282ページをご確認ください。
- (5) 対応設置姿勢に関しては1-261ページをご確認ください。

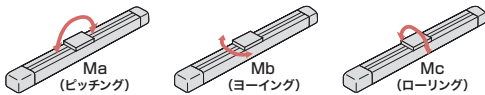
■メインスペック

項目		内容	
リード	ボールねじリード (mm)	30	20
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	20 35
		最高速度 (mm/s)	1800 1200
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	0.3
最高加減速度 (G)		0.5	0.6
推力	定格推力 (N)	113.9	170.9
ストローク	最小ストローク (mm)	550	550
	最大ストローク (mm)	1800	1800
	ストロークピッチ (mm)	50	50

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ16mm 転造C5相当
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロストモーション	0.02mm以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 560 N·m
	Mb: 800 N·m
	Mc: 1030 N·m
動的許容モーメント (注3)	Ma: 123 N·m
	Mb: 176 N·m
	Mc: 227 N·m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	-
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター (200V)
エンコーダ種類	バッテリーレスアブソリュート (17bit)
エンコーダパルス数	131072 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注3) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダータイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。

リード (mm)	最高速度 (mm/s)	加速度 (G)			
		0.3	0.4	0.5	0.6
30	1800	20	10	5	-
20	1200	35	25	15	5

■ストロークと最高速度

リード	ストローク	最高速度
	550~1800 (50mm毎)	
30		1800
20		1200

(単位はmm/s)

選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

寸法図

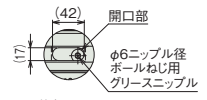
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

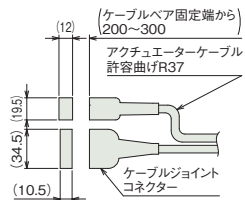
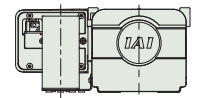
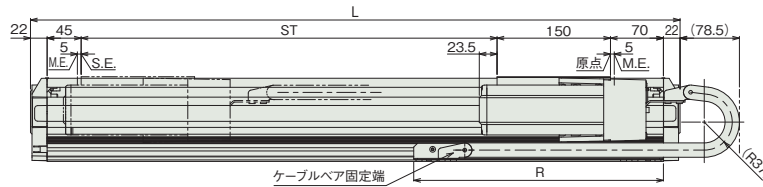
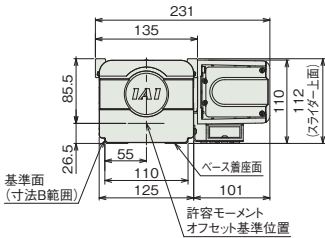
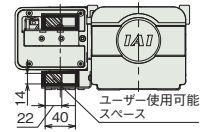
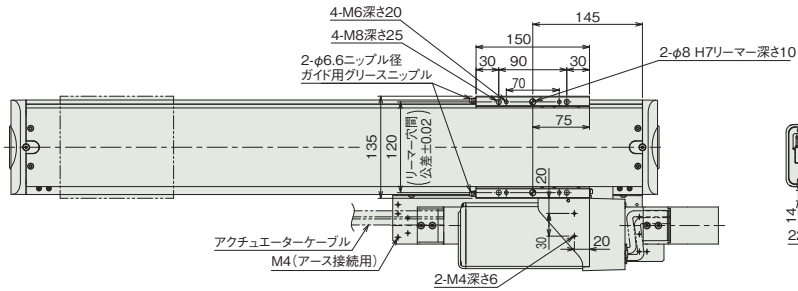
■NSA-MXMS_標準ケーブルベア取付方向(標準/CT3)

(注) ケーブルジョイントコネクターには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

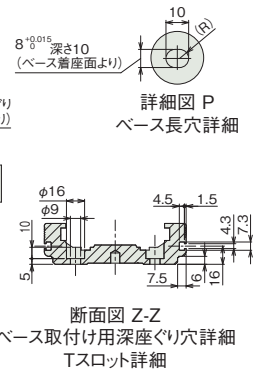
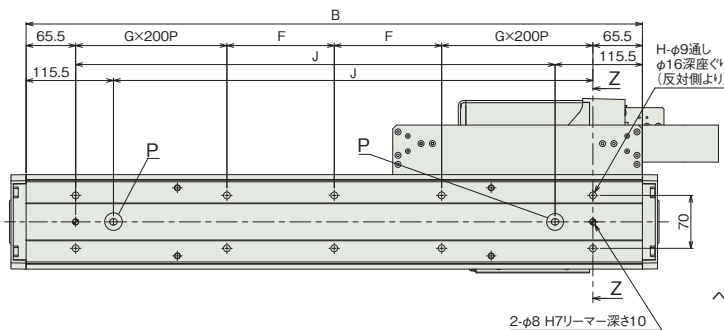
ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



詳細図 V
ボールねじ部グリース給油口
(グリースニップルキャップ取外し時)



アクチュエーターケーブル接続部



■ストローク別寸法

ストローク	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800
L	859	909	959	1009	1059	1109	1159	1209	1259	1309	1359	1409	1459	1509	1559	1609	1659	1709	1759	1809	1859	1909	1959	2009	2059	2109
B	815	865	915	965	1015	1065	1115	1165	1215	1265	1315	1365	1415	1465	1515	1565	1615	1665	1715	1765	1815	1865	1915	1965	2015	2065
F	142	167	192	217	242	267	292	317	342	367	392	417	442	467	492	517	542	567	592	617	642	667	692	717	742	767
G	1	1	1	1	1	1	1	1	2	2	2	2	2	2	2	2	3	3	3	3	3	3	3	3	4	4
H	10	10	10	10	10	10	10	10	14	14	14	14	14	14	14	14	18	18	18	18	18	18	18	18	22	22
J	634	684	734	784	834	884	934	984	1034	1084	1134	1184	1234	1284	1334	1384	1434	1484	1534	1584	1634	1684	1734	1784	1834	1884
R	330	366	384	402	438	456	492	510	528	564	582	618	636	654	690	708	744	762	780	816	834	852	888	906	942	960

■ストローク別質量

ストローク	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800
質量(kg)	17.0	17.6	18.2	18.8	19.4	20.0	20.6	21.2	21.8	22.4	23.0	23.6	24.2	24.8	25.4	26.0	26.6	27.1	27.7	28.4	28.6	29.2	29.8	30.4	31.0	31.6

選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

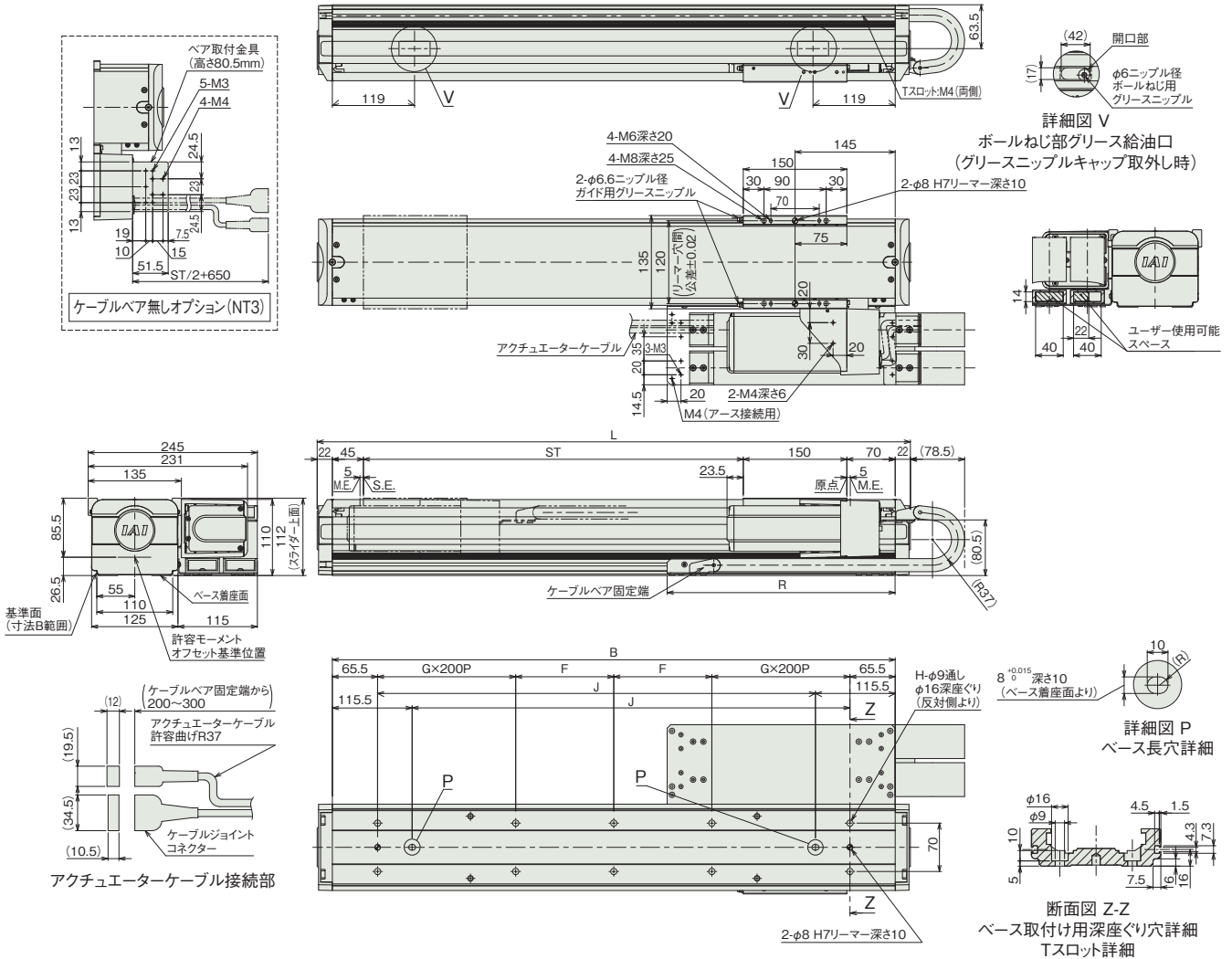
IF

オプション

■NSA-MXMS_ユーザー用ケーブルペア取付方向(標準/UM3)

(注) ケーブルジョイントコネクターには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダーがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800
L	859	909	959	1009	1059	1109	1159	1209	1259	1309	1359	1409	1459	1509	1559	1609	1659	1709	1759	1809	1859	1909	1959	2009	2059	2109
B	815	865	915	965	1015	1065	1115	1165	1215	1265	1315	1365	1415	1465	1515	1565	1615	1665	1715	1765	1815	1865	1915	1965	2015	2065
F	142	167	192	217	242	267	292	317	342	367	392	417	442	467	492	517	542	567	592	617	642	667	692	717	742	767
G	1	1	1	1	1	1	1	1	2	2	2	2	2	2	2	3	3	3	3	3	3	3	3	3	4	4
H	10	10	10	10	10	10	10	10	14	14	14	14	14	14	14	18	18	18	18	18	18	18	18	18	22	22
J	634	684	734	784	834	884	934	984	1034	1084	1134	1184	1234	1284	1334	1384	1434	1484	1534	1584	1634	1684	1734	1784	1834	1884
R	330	366	384	402	438	456	492	510	528	564	582	618	636	654	690	708	744	762	780	816	834	852	888	906	942	960

■ストローク別質量

ストローク	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800
質量(kg)	17.3	17.9	18.6	19.2	19.8	20.4	21.1	21.7	22.3	22.9	23.5	24.2	24.8	25.4	26.0	26.6	27.2	27.9	28.5	29.1	29.4	30.0	30.7	31.3	31.9	32.5
ケーブルペア無し	16.5	17.1	17.7	18.2	18.8	19.4	20.0	20.5	21.1	21.6	22.2	22.8	23.3	23.9	24.5	25.0	25.6	26.1	26.7	27.3	27.3	27.9	28.5	29.0	29.6	30.1

選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

■NSA-MXMS 拡張ケーブルペア取付方向 (横立て標準/ET5)

※1 ケーブルペアが影らむ可能性があるため、スペースの確保をお願いします。
 (注) ケーブルジョイントコネクターには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
 ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
 (注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
 M.E.: メカニカルエンド
 S.E.: ストロークエンド

選定

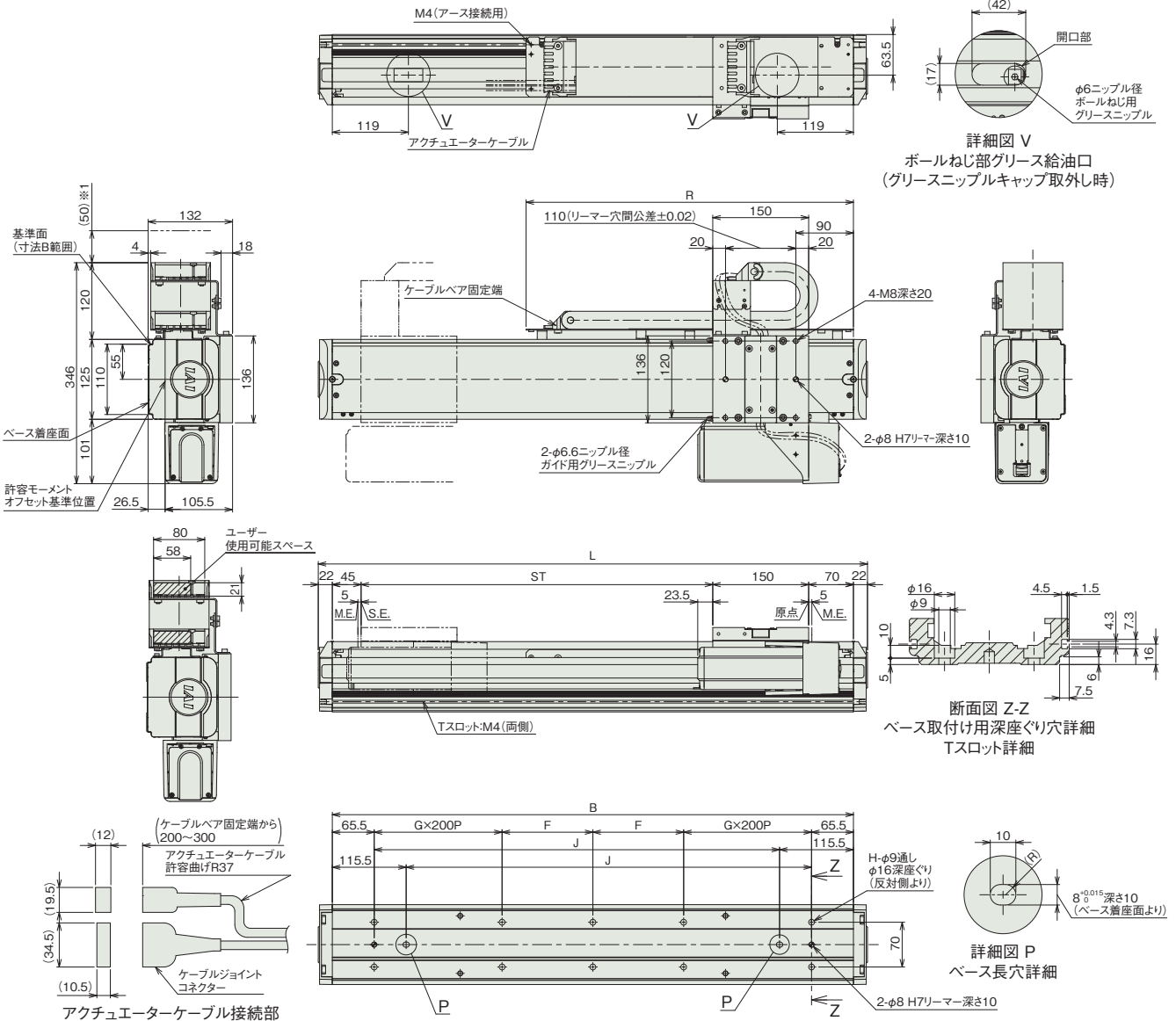
注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

一覧表



■ストローク別寸法

ストローク	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800
L	859	909	959	1009	1059	1109	1159	1209	1259	1309	1359	1409	1459	1509	1559	1609	1659	1709	1759	1809	1859	1909	1959	2009	2059	2109
B	815	865	915	965	1015	1065	1115	1165	1215	1265	1315	1365	1415	1465	1515	1565	1615	1665	1715	1765	1815	1865	1915	1965	2015	2065
F	142	167	192	217	242	267	292	317	342	367	392	417	442	467	492	517	542	567	592	617	642	667	692	717	742	767
G	1	1	1	1	1	1	1	1	2	2	2	2	2	2	2	2	3	3	3	3	3	3	3	3	4	4
H	10	10	10	10	10	10	10	10	14	14	14	14	14	14	14	14	18	18	18	18	18	18	18	18	22	22
J	634	684	734	784	834	884	934	984	1034	1084	1134	1184	1234	1284	1334	1384	1434	1484	1534	1584	1634	1684	1734	1784	1834	1884
R	512	537	561	587	612	637	661	686	713	737	761	788	812	836	860	887	911	938	962	986	1013	1037	1061	1086	1112	1136

■ストローク別質量

ストローク	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800
質量 (kg)	18.0	19.3	19.9	20.6	21.1	21.7	22.3	23.0	23.6	24.3	24.9	25.5	26.2	26.7	27.3	28.0	28.6	29.2	29.9	30.5	31.2	31.8	32.4	33.0	33.6	34.2

NSA

NS

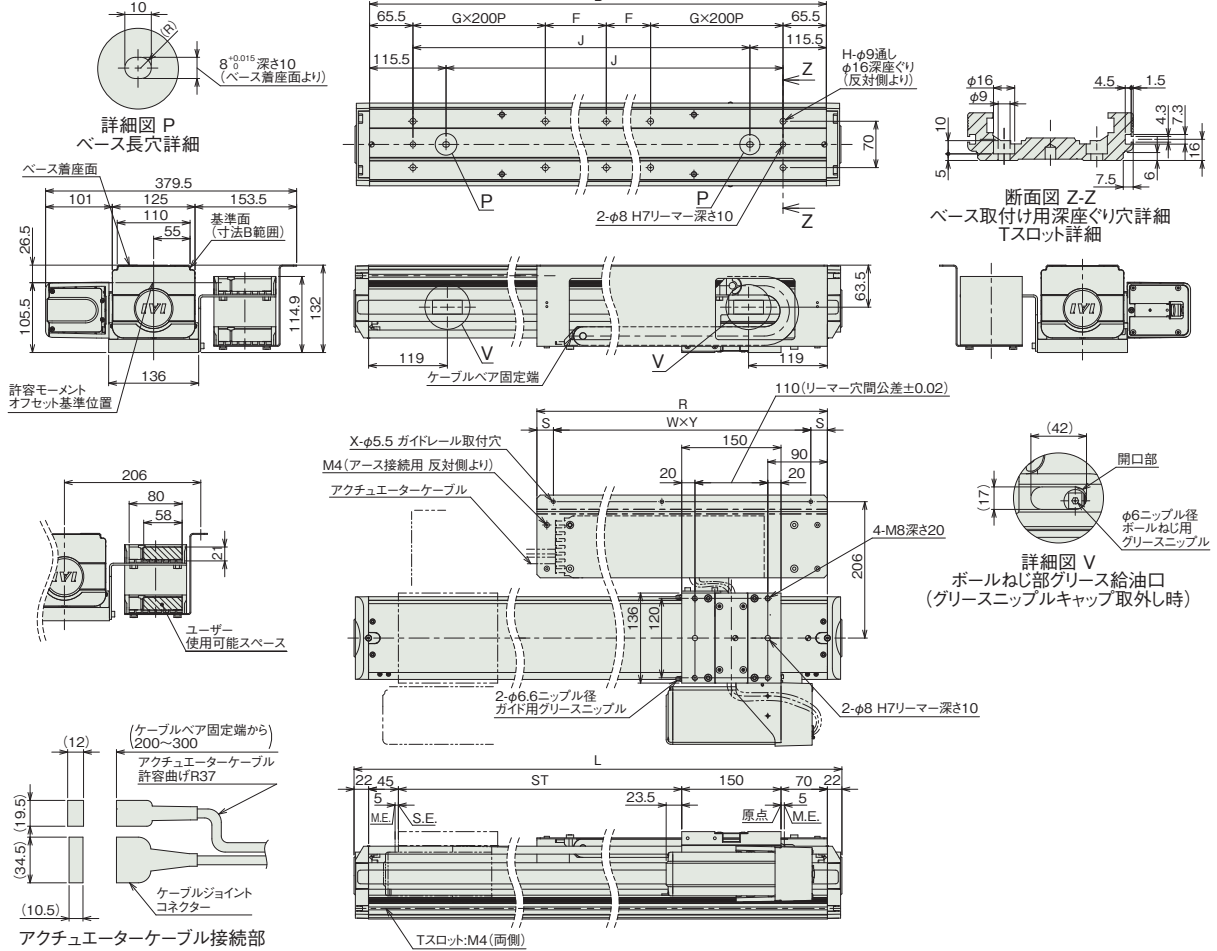
IF

オプション

■NSA-MXMS 拡張ケーブルベア取付方向(天吊り標準/ET7)

(注) ケーブルジョイントコネクターには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダーがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800
L	859	909	959	1009	1059	1109	1159	1209	1259	1309	1359	1409	1459	1509	1559	1609	1659	1709	1759	1809	1859	1909	1959	2009	2059	2109
B	815	865	915	965	1015	1065	1115	1165	1215	1265	1315	1365	1415	1465	1515	1565	1615	1665	1715	1765	1815	1865	1915	1965	2015	2065
F	142	167	192	217	242	267	292	317	342	367	392	417	442	467	492	517	542	567	592	617	642	667	692	717	742	767
G	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
H	10	10	10	10	10	10	10	10	10	10	10	10	10	10	10	10	10	10	10	10	10	10	10	10	10	10
J	634	684	734	784	834	884	934	984	1034	1084	1134	1184	1234	1284	1334	1384	1434	1484	1534	1584	1634	1684	1734	1784	1834	1884
R	500	525	549	575	600	625	649	675	701	725	749	776	800	824	848	875	899	926	950	974	1001	1025	1049	1074	1100	1124
S	25	22.5	24.5	22.5	25	22.5	24.5	22.5	28	25	22	28	25	22	26.5	25	22	28	25	22	25.5	25	24.5	24.5	25	24.5
W	2	2	2	2	2	2	2	2	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	5	5	5	5	5
X	3	3	3	3	3	3	3	3	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	6	6	6	6	6	6
Y	225	240	250	265	275	290	300	315	215	225	235	240	250	260	265	275	285	290	300	310	190	195	200	205	210	215

■ストローク別質量

ストローク	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800
質量(kg)	18.6	19.3	19.9	20.6	21.1	21.7	22.3	23.0	23.6	24.3	24.9	25.5	26.2	26.7	27.3	28.0	28.6	29.2	29.9	30.5	31.2	31.8	32.4	33.0	33.6	34.2

■適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続 可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ										
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択																							
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM															
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	36000	-	8-49	
SCON-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215	
SSEL-CS		2	単相AC200V 三相AC200V	●	-	●	●	●	-	-	-	-	-	-	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	20000	-	8-245		
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	-	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	20000	-	8-273		
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	-	●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273		

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

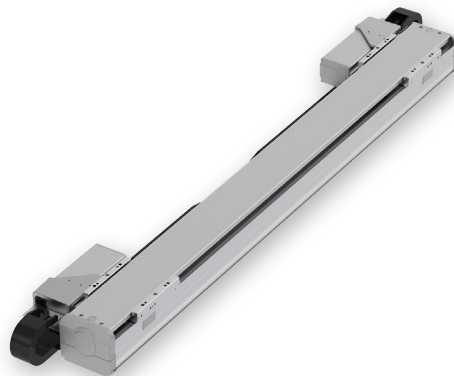
NSA-MXMM

±10μm 標準	バッテリー レスアプソ	マルチ スライダ	本体幅 130 mm	200 W
-------------	----------------	-------------	------------------	----------

型式項目

NSA - MXMM - WA - 200 - [] - [] - [] - [] - AQ - []

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類 WA バッテリーレスアプソ	モーター種類 200 200W	リード 30 30mm 20 20mm	ストローク 300 1500 300mm 1500mm (50mm毎)	適応コントローラ T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し S 3m M 5m X [] 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	-----------------------------	--------------------	---------------------------	--	--	---	---------------------------



水平	横立て	天吊り	垂直
----	-----	-----	----

CE RoHS 10

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
300	-	950/1000	-
350/400	-	1050/1100	-
450/500	-	1150/1200	-
550/600	-	1250/1300	-
650/700	-	1350/1400	-
750/800	-	1450/1500	-
850/900	-		-

(注) 標準ケーブルベア付きの価格です。

オプション価格表 (標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格
AQシール (標準装備) (注1)	AQ	3-655	-
標準ケーブルベア取付方向 (標準) (注2)	CT3	3-663	-
標準ケーブルベア取付方向 (勝手違い) (注2)	CT4	3-656	-
拡張ケーブルベア取付方向 (横立て標準) (注2)	ET5	3-656	-
拡張ケーブルベア取付方向 (横立て勝手違い) (注2)	ET6	3-656	-
拡張ケーブルベア取付方向 (天吊り標準) (注2)	ET7	3-656	-
拡張ケーブルベア取付方向 (天吊り勝手違い) (注2)	ET8	3-656	-
ケーブルベア無し (標準) (注2)	NT3	3-658	-
ケーブルベア無し (勝手違い) (注2)	NT4	3-658	-
ユーザー用ケーブルベア取付方向 (標準) (注2)	UM3	3-661	-
ユーザー用ケーブルベア取付方向 (勝手違い) (注2)	UM4	3-661	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。
(注2) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。



- (1) 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) 取付け物体の重心位置は、張出し距離の1/2以下としてください。張出し距離や負荷モーメントが許容値内であっても、動作中に異常な振動や音などが発生する場合は、動作条件を緩めてご使用ください。
- (3) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向750mm以下です。張出し負荷長は1-16ページの図をご確認ください。
- (4) 負荷率により使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は1-282ページをご確認ください。
- (5) 対応設置姿勢に関しては1-261ページをご確認ください。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	X21(21m) ~ X25(25m)	-	-
	X26(26m) ~ X30(30m)	-	-

(注) ロボットケーブルです。

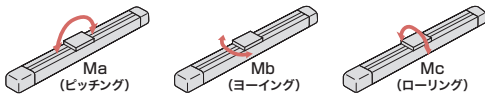
■メインスペック

項目		内容	
リード	ボールねじリード (mm)	30	20
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	20 35
		最高速度 (mm/s)	1800 1200
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	0.3
最高加減速度 (G)		0.5	0.6
推力	定格推力 (N)	113.9	170.9
ストローク	最小ストローク (mm)	300	300
	最大ストローク (mm)	1500	1500
	ストロークピッチ (mm)	50	50

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ16mm 転造C5相当
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロスモーション	0.02mm以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 560 N·m
	Mb: 800 N·m
	Mc: 1030 N·m
動的許容モーメント (注3)	Ma: 123 N·m
	Mb: 176 N·m
	Mc: 227 N·m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	-
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター (200V)
エンコーダ種類	バッテリーレスアブソリュート (17bit)
エンコーダパルス数	131072 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注3) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダータイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。

リード (mm)	最高速度 (mm/s)	加速度 (G)			
		0.3	0.4	0.5	0.6
30	1800	20	10	5	-
20	1200	35	25	15	5

■ストロークと最高速度

リード	ストローク	最高速度
	300~1500 (50mm毎)	
30		1800
20		1200

(単位はmm/s)

選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

寸法図

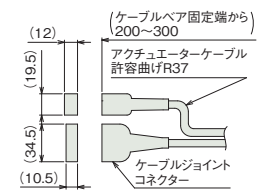
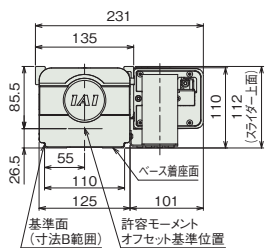
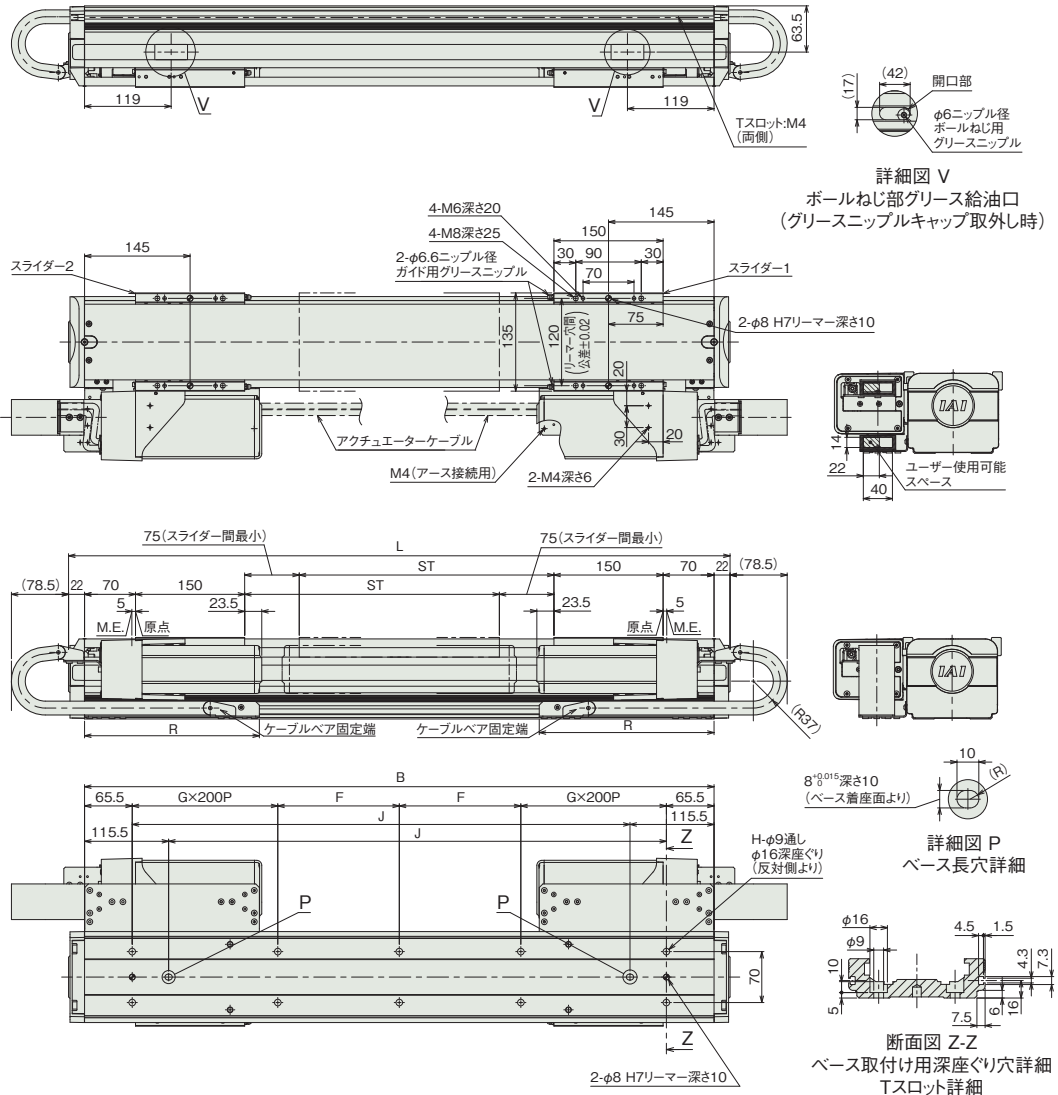
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

■NSA-MXMM 標準ケーブルベア取付方向 (標準/CT3)

(注) ケーブルジョイントコネクタには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド



アクチュエーターケーブル接続部

■ストローク別寸法

ストローク	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500
L	859	909	959	1009	1059	1109	1159	1209	1259	1309	1359	1409	1459	1509	1559	1609	1659	1709	1759	1809	1859	1909	1959	2009	2059
B	815	865	915	965	1015	1065	1115	1165	1215	1265	1315	1365	1415	1465	1515	1565	1615	1665	1715	1765	1815	1865	1915	1965	2015
F	142	167	192	217	242	267	292	317	342	367	392	417	442	467	492	517	542	567	592	617	642	667	692	717	742
G	1	1	1	1	1	1	1	1	2	2	2	2	2	2	2	2	3	3	3	3	3	3	3	3	4
H	10	10	10	10	10	10	10	10	14	14	14	14	14	14	14	14	18	18	18	18	18	18	18	18	22
J	634	684	734	784	834	884	934	984	1034	1084	1134	1184	1234	1284	1334	1384	1434	1484	1534	1584	1634	1684	1734	1784	1834
R	222	240	258	294	312	330	366	384	402	438	456	492	510	528	564	582	618	636	654	690	708	744	762	780	816

■ストローク別質量

ストローク	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500
質量 (kg)	23.1	23.7	24.3	25.0	25.6	26.2	26.8	27.4	28.0	28.7	29.3	29.9	30.5	31.1	31.8	32.4	33.0	33.6	34.2	34.9	35.5	36.2	36.8	37.4	38.0

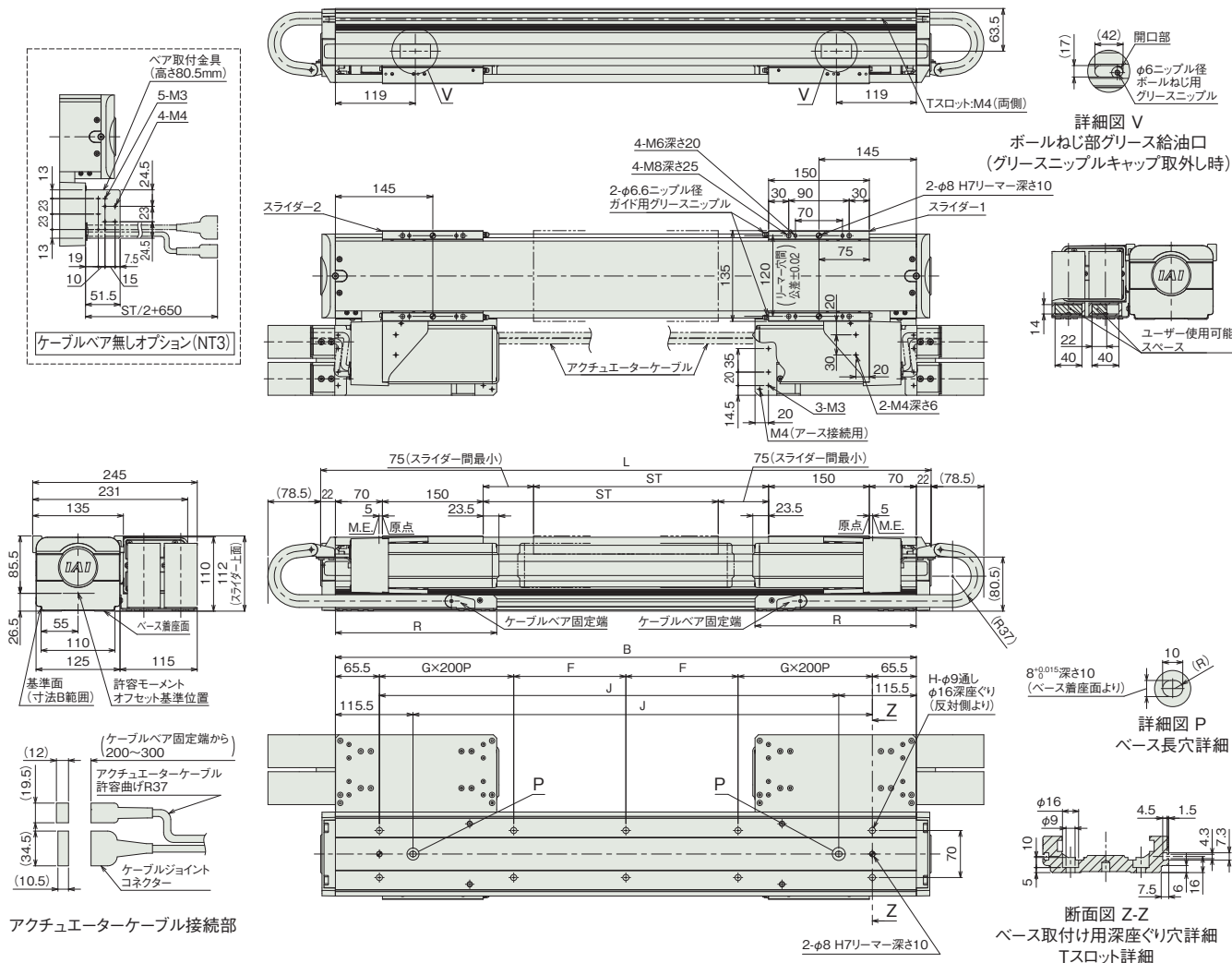
選定
注意事項
スライダ
リニアサーボ
ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S
RCP3/4
RCP5
RCA
RCS4
RCS2
RCS3
ISB/
ISPB
SSPA
ISA/
ISPA
ISDB/
ISPDB
NSA
NS
IF
オプション

■NSA-MXMM_ユーザー用ケーブルベア取付方向(標準/UM3)

(注) ケーブルジョイントコネクターには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド



選定
注意事項
スライダ
リニアサーボ
ケーブル型式
一覧表

■ストローク別寸法

ストローク	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500
L	859	909	959	1009	1059	1109	1159	1209	1259	1309	1359	1409	1459	1509	1559	1609	1659	1709	1759	1809	1859	1909	1959	2009	2059
B	815	865	915	965	1015	1065	1115	1165	1215	1265	1315	1365	1415	1465	1515	1565	1615	1665	1715	1765	1815	1865	1915	1965	2015
F	142	167	192	217	242	267	292	317	342	367	392	417	442	467	492	517	542	567	592	617	642	667	692	717	742
G	1	1	1	1	1	1	1	1	2	2	2	2	2	2	2	2	3	3	3	3	3	3	3	3	4
H	10	10	10	10	10	10	10	10	14	14	14	14	14	14	14	14	18	18	18	18	18	18	18	18	22
J	634	684	734	784	834	884	934	984	1034	1084	1134	1184	1234	1284	1334	1384	1434	1484	1534	1584	1634	1684	1734	1784	1834
R	222	240	258	294	312	330	366	384	402	438	456	492	510	528	564	582	618	636	654	690	708	744	762	780	816

■ストローク別質量

ストローク	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500
ユーザー用ケーブルベア付き	23.8	24.4	25.0	25.8	26.4	27.1	27.8	28.4	29.1	29.8	30.4	31.2	31.8	32.5	33.2	33.9	34.6	35.2	35.9	36.6	37.2	38.0	38.6	39.2	40.0
ケーブルベア無し	22.7	23.3	23.8	24.4	25.0	25.5	26.1	26.7	27.2	27.8	28.4	29.0	29.5	30.1	30.6	31.2	31.8	32.3	32.9	33.5	34.1	34.6	35.2	35.8	36.3

RCP6/
RCP6S
RCP3/4
RCP5
RCA
RCS4
RCS2
RCS3
ISB/
ISPB
SSPA
ISA/
ISPA
ISDB/
ISDPB
NSA
NS
IF
オプション

■NSA-MXMM 拡張ケーブルベア取付方向 (横立て標準/ET5)

※1 ケーブルベアが影らむ可能性があるため、スペースの確保をお願いします。
 (注) ケーブルジョイントコネクタには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
 ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
 (注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
 M.E.: メカニカルエンド

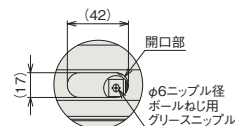
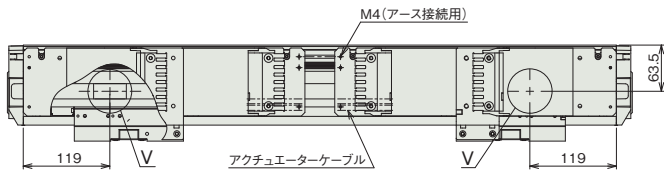
選定

注意事項

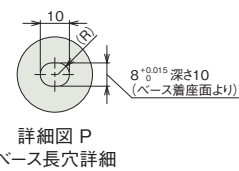
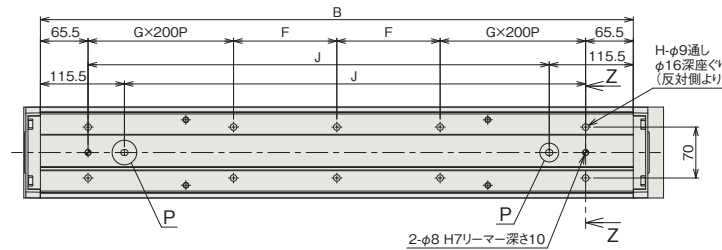
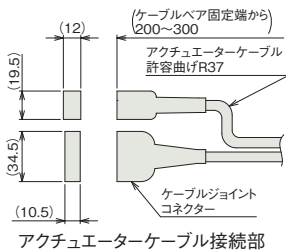
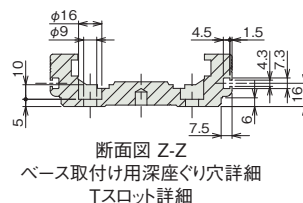
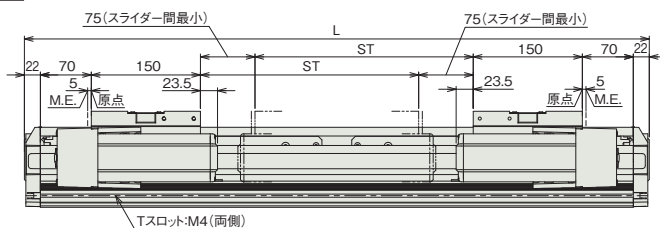
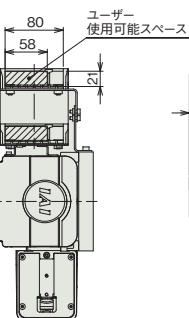
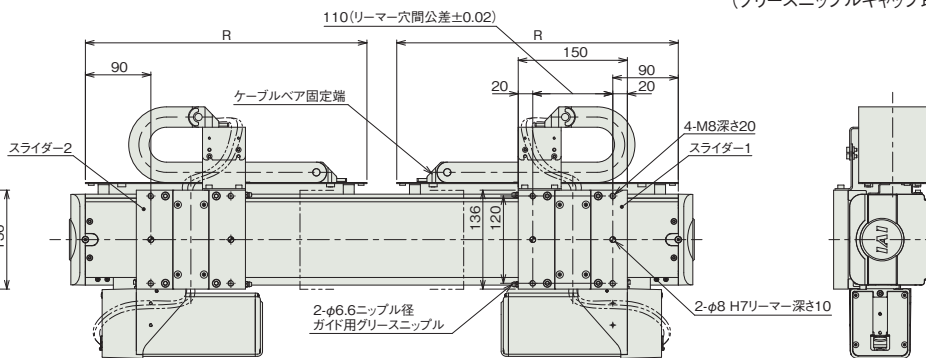
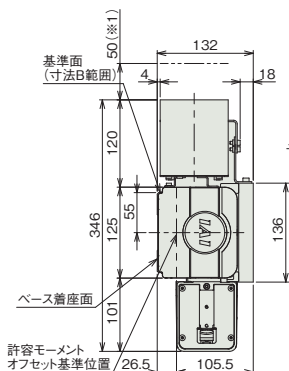
スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式



詳細図 V
 ボールねじ部グリース給油口
 (グリースニップルキャップ取外し時)



■ストローク別寸法

ストローク	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	
L	859	909	959	1009	1059	1109	1159	1209	1259	1309	1359	1409	1459	1509	1559	1609	1659	1709	1759	1809	1859	1909	1959	2009	2059	
B	815	865	915	965	1015	1065	1115	1165	1215	1265	1315	1365	1415	1465	1515	1565	1615	1665	1715	1765	1815	1865	1915	1965	2015	
F	142	167	192	217	242	267	292	317	342	367	392	417	442	467	492	517	542	567	592	617	642	667	692	717	742	
G	1	1	1	1	1	1	1	1	2	2	2	2	2	2	2	3	3	3	3	3	3	3	3	3	4	
H	10	10	10	10	10	10	10	10	14	14	14	14	14	14	14	18	18	18	18	18	18	18	18	18	18	22
J	634	684	734	784	834	884	934	984	1034	1084	1134	1184	1234	1284	1334	1384	1434	1484	1534	1584	1634	1684	1734	1784	1834	
R	387	412	437	461	487	512	537	561	587	612	637	661	686	713	737	761	788	812	836	860	887	911	938	962	986	

■ストローク別質量

ストローク	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500
質量 (kg)	25.0	25.6	26.2	26.9	27.5	28.2	28.8	29.4	30.0	30.7	31.3	31.9	32.6	33.2	33.8	34.4	35.1	35.7	36.3	36.9	37.6	38.2	38.8	39.4	40.1

NSA

NS

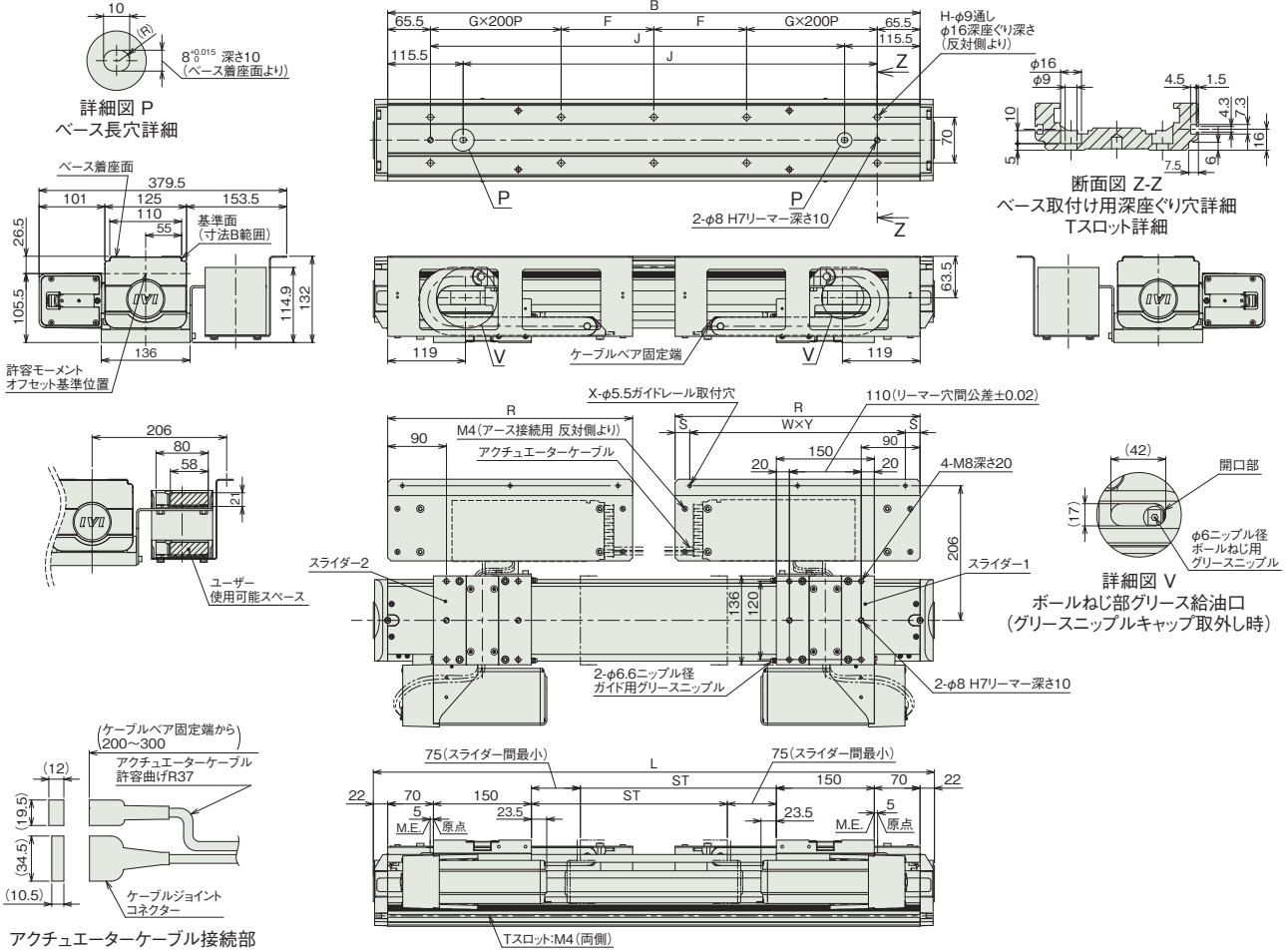
IF

オプション

■NSA-MXMM 拡張ケーブルベア取付方向(天吊り標準/ET7)

(注) ケーブルジョイントコネクターには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド



■ストローク別寸法

ストローク	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500
L	859	909	959	1009	1059	1109	1159	1209	1259	1309	1359	1409	1459	1509	1559	1609	1659	1709	1759	1809	1859	1909	1959	2009	2059
B	815	865	915	965	1015	1065	1115	1165	1215	1265	1315	1365	1415	1465	1515	1565	1615	1665	1715	1765	1815	1865	1915	1965	2015
F	142	167	192	217	242	267	292	317	342	367	392	417	442	467	492	517	542	567	592	617	642	667	692	717	742
G	1	1	1	1	1	1	1	1	2	2	2	2	2	2	2	2	3	3	3	3	3	3	3	3	4
H	10	10	10	10	10	10	10	10	14	14	14	14	14	14	14	14	18	18	18	18	18	18	18	18	22
J	634	684	734	784	834	884	934	984	1034	1084	1134	1184	1234	1284	1334	1384	1434	1484	1534	1584	1634	1684	1734	1784	1834
R	375	400	425	449	475	500	525	549	575	600	625	649	675	701	725	749	776	800	824	848	875	899	926	950	974
S	22.5	25	22.5	24.5	22.5	25	22.5	24.5	22.5	25	22.5	24.5	22.5	28	25	22	28	25	22	26.5	25	22	28	25	22
W	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3
X	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4
Y	165	175	190	200	215	225	240	250	265	275	290	300	315	215	225	235	240	250	260	265	275	285	290	300	310

■ストローク別質量

ストローク	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500
質量 (kg)	25.9	26.7	27.4	28.1	28.8	29.5	30.2	30.9	31.7	32.1	32.8	33.5	34.3	35.0	35.7	36.4	37.1	37.8	38.3	39.0	39.7	40.4	41.1	41.9	42.6

■適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続 可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ								
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択																					
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM													
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	-	-	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	単相AC200V 三相AC200V	●	-	●	●	●	●	●	-	-	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	-	-	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	-	-	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
(注) マルチスライダは2軸コントローラか、SCON2台での制御になります。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

NSA-LXMS



■型式項目

NSA - LXMS -		WA	-	400	-		-		-		-		-	AQ	-
シリーズ	タイプ	エンコーダ種類 WA バッテリーレスアプソ		モーター種類 400 400W	リード 40 40mm 20 20mm	ストローク 600 600mm 2250 2250mm (50mm毎)		適応コントローラ T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL		ケーブル長 N 無し S 3m M 5m X□□ 長さ指定		オプション 下記オプション 価格表参照			



■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
600	-	1450/1500	-
650/700	-	1550/1600	-
750/800	-	1650/1700	-
850/900	-	1750/1800	-
950/1000	-	1850/1900	-
1050/1100	-	1950/2000	-
1150/1200	-	2050/2100	-
1250/1300	-	2150/2200	-
1350/1400	-	2250	-

(注) 標準ケーブルベア付きの価格です。

■オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格
AQシール(標準装備)(注1)	AQ	3-655	-
標準ケーブルベア取付方向(標準)(注2)	CT3	3-663	-
標準ケーブルベア取付方向(勝手違い)(注2)	CT4	3-656	-
吊り金具	EB	3-656	-
拡張ケーブルベア取付方向(横立て標準)(注2)	ET5	3-656	-
拡張ケーブルベア取付方向(横立て勝手違い)(注2)	ET6	3-656	-
拡張ケーブルベア取付方向(天吊り標準)(注2)	ET7	3-656	-
拡張ケーブルベア取付方向(天吊り勝手違い)(注2)	ET8	3-656	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
ケーブルベア無し(標準)(注2)	NT3	3-658	-
ケーブルベア無し(勝手違い)(注2)	NT4	3-658	-
ユーザー用ケーブルベア取付方向(標準)(注2)	UM3	3-661	-
ユーザー用ケーブルベア取付方向(勝手違い)(注2)	UM4	3-661	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。
(注2) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。

■ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	X21(21m) ~ X25(25m)	-	-
	X26(26m) ~ X30(30m)	-	-

(注) ロボットケーブルです。



- (1) 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) 取付け物体の重心位置は、張出し距離の1/2以下としてください。張出し距離や負荷モーメントが許容値内であっても、動作中に異常な振動や音などが発生する場合は、動作条件を緩めてご使用ください。
- (3) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向900mm以下です。張出し負荷長は1-16ページの図をご確認ください。
- (4) 負荷率により使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は1-282ページをご確認ください。
- (5) 対応設置姿勢に関しては1-261ページをご確認ください。

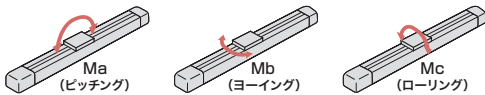
■メインスペック

項目		内容	
リード	ボールねじリード (mm)	40	20
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	40 80
		最高速度 (mm/s)	2400 1300
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	0.3
最高加減速度 (G)		0.8	0.9
推力	定格推力 (N)	169.6	339.1
ストローク	最小ストローク (mm)	600	600
	最大ストローク (mm)	2250	2250
	ストロークピッチ (mm)	50	50

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ20mm 転造C5相当
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロスモーション	0.02mm以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 774 N·m
	Mb: 1106 N·m
	Mc: 1566 N·m
動的許容モーメント (注3)	Ma: 162 N·m
	Mb: 231 N·m
	Mc: 327 N·m
使用周囲温度・湿度	0~40°C、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	-
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター (200V)
エンコーダ種類	バッテリーレスアブソリュート (17bit)
エンコーダパルス数	131072 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注3) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。

リード (mm)	最高速度 (mm/s)	加速度 (G)						
		0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9
40	2400	40	30	20	15	10	7	-
20	1300	80	60	40	30	20	15	7

■ストロークと最高速度

リード	ストローク	最高速度
	600~2250 (50mm毎)	
40		2400
20		1300

(単位はmm/s)

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

寸法図

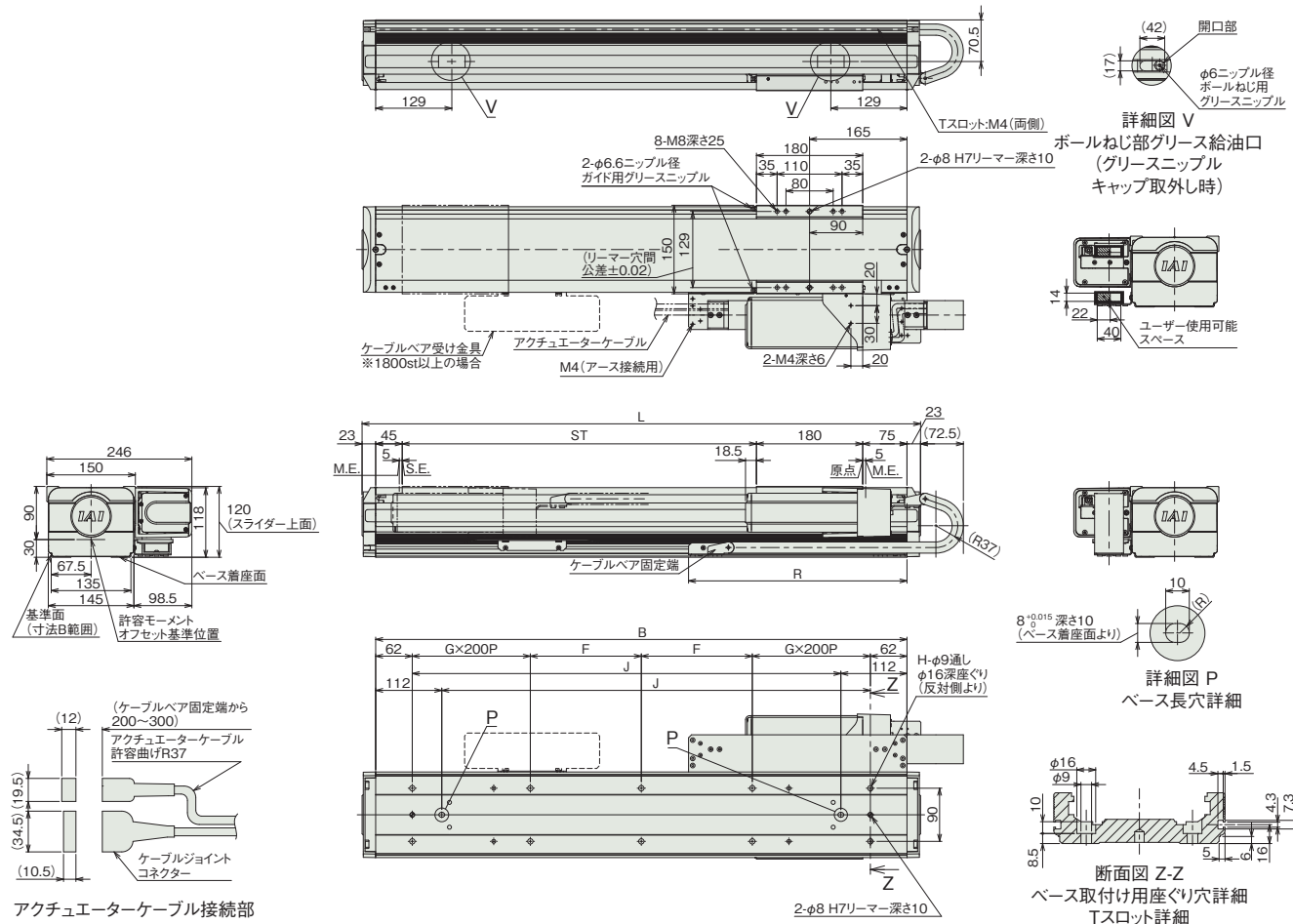
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

■NSA-LXMS_標準ケーブルベア取付方向(標準/CT3)

(注) ケーブルジョイントコネクターには、モーターケーブルおよびエンコーダーケーブルを接続します。
ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250
RCS4 L	946	996	1046	1096	1146	1196	1246	1296	1346	1396	1446	1496	1546	1596	1646	1696	1746	1796	1846	1896	1946	1996	2046	2096	2146	2196	2246	2296	2346	2396	2446	2496	2546	2596
RCS2 B	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	2300	2350	2400	2450	2500	2550
RCS2 F	188	213	238	263	288	313	338	363	388	413	438	463	488	513	538	563	588	613	638	663	688	713	738	763	788	813	838	863	888	913	938	963	988	1013
RCS2 G	1	1	1	1	1	1	2	2	2	2	2	2	2	2	3	3	3	3	3	3	3	3	4	4	4	4	4	4	4	4	5	5	5	5
RCS3 H	10	10	10	10	10	10	14	14	14	14	14	14	14	14	18	18	18	18	18	18	18	18	22	22	22	22	22	22	22	22	26	26	26	26
RCS3 J	726	776	826	876	926	976	1026	1076	1126	1176	1226	1276	1326	1376	1426	1476	1526	1576	1626	1676	1726	1776	1826	1876	1926	1976	2026	2076	2126	2176	2226	2276	2326	2376
ISB/ISPB R	370	388	406	424	460	496	514	532	568	586	622	640	658	694	712	730	766	784	820	838	856	892	910	946	964	982	1018	1036	1072	1090	1108	1144	1162	1180

■ストローク別質量

ストローク	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250
SSPA 質量(kg)	23.3	24.1	24.8	25.6	26.3	27.1	27.9	28.6	29.4	30.2	30.9	31.7	32.4	33.2	33.9	34.7	35.5	36.2	37.0	37.8	38.5	39.3	40.0	40.8	41.6	42.3	43.1	43.9	44.7	45.4	46.1	46.9	47.7	48.4

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

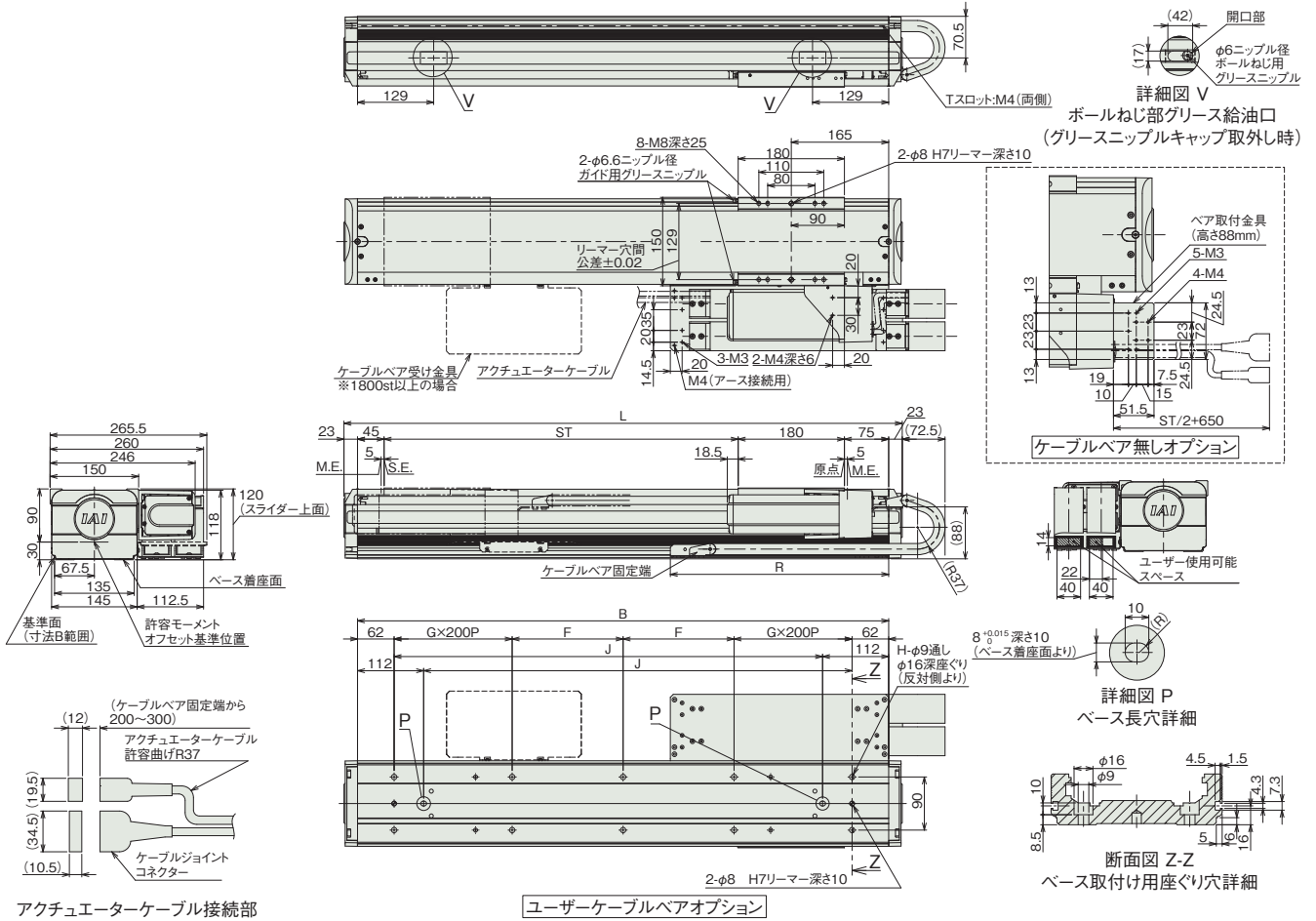
IF

オプション

■NSA-LXMS_ユーザー用ケーブルベア取付方向(標準/UM3)

(注) ケーブルジョイントコネクターには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

■ストローク別寸法

ストローク	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250
L	946	996	1046	1096	1146	1196	1246	1296	1346	1396	1446	1496	1546	1596	1646	1696	1746	1796	1846	1896	1946	1996	2046	2096	2146	2196	2246	2296	2346	2396	2446	2496	2546	2596
B	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	2300	2350	2400	2450	2500	2550
F	188	213	238	263	288	313	338	363	388	413	438	463	488	513	538	563	588	613	638	663	688	713	738	763	788	813	838	863	888	913	938	963	988	1013
G	1	1	1	1	1	1	2	2	2	2	2	2	2	2	3	3	3	3	3	3	3	3	4	4	4	4	4	4	4	4	5	5	5	5
H	10	10	10	10	10	10	14	14	14	14	14	14	14	14	18	18	18	18	18	18	18	18	22	22	22	22	22	22	22	22	26	26	26	26
J	726	776	826	876	926	976	1026	1076	1126	1176	1226	1276	1326	1376	1426	1476	1526	1576	1626	1676	1726	1776	1826	1876	1926	1976	2026	2076	2126	2176	2226	2276	2326	2376
R	370	388	406	424	442	460	496	514	532	568	586	622	640	658	694	712	730	766	784	820	838	856	892	910	946	964	982	1018	1036	1072	1090	1108	1144	1180

■ストローク別質量

ストローク	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250
ユーザー用ケーブルベア付き	23.7	24.4	25.2	26.0	26.8	27.6	28.3	29.1	29.9	30.7	31.5	32.3	33.0	33.8	34.6	35.4	36.2	36.9	37.8	38.5	39.3	40.1	40.9	41.7	42.4	43.2	44.1	44.8	45.6	46.4	47.2	48.0	48.7	49.5
ケーブルベア無し	22.8	23.6	24.3	25.0	25.8	26.5	27.2	27.9	28.7	29.4	30.1	30.9	31.6	32.3	33.0	33.8	34.5	35.2	36.0	36.7	37.4	38.1	38.9	39.6	40.3	41.1	41.8	42.5	43.3	44.0	44.7	45.4	46.2	46.9

■NSA-LXMS 拡張ケーブルベア取付方向(横立て標準/ET5)

※1 ケーブルベアが影らむ可能性があるため、スペースの確保をお願いします。
 (注) ケーブルジョイントコネクタには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
 ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
 (注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
 M.E.: メカニカルエンド
 S.E.: ストロークエンド

選定

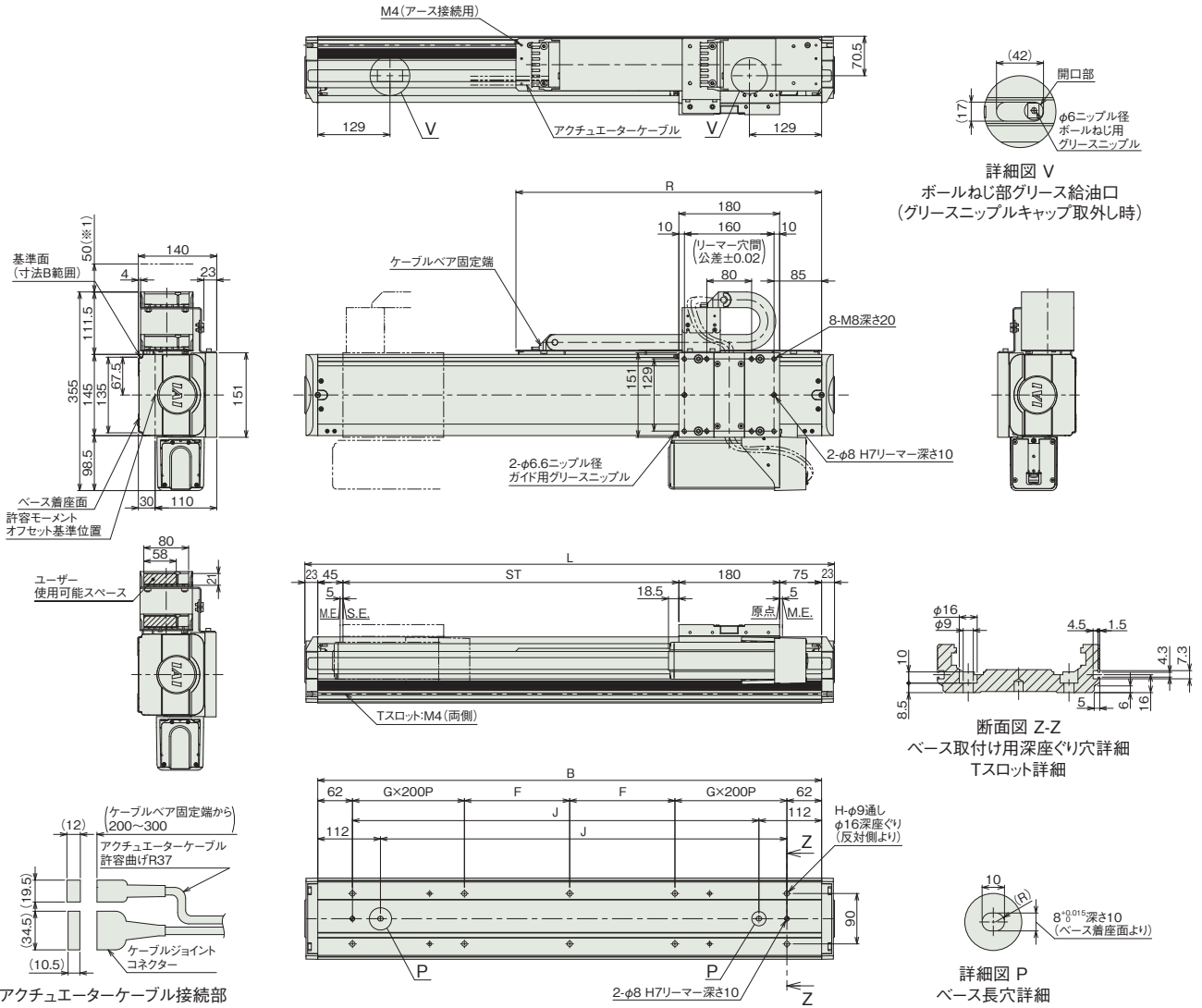
注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

一覧表



■ストローク別寸法

ストローク	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250
RCS2 L	946	996	1046	1096	1146	1196	1246	1296	1346	1396	1446	1496	1546	1596	1646	1696	1746	1796	1846	1896	1946	1996	2046	2096	2146	2196	2246	2296	2346	2396	2446	2496	2546	2596
RCS2 B	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	2300	2350	2400	2450	2500	2550
RCS3 F	188	213	238	263	288	313	338	363	388	413	438	463	488	513	538	563	588	613	638	663	688	713	738	763	788	813	838	863	888	913	938	963	988	1013
RCS3 G	1	1	1	1	1	1	2	2	2	2	2	2	2	2	3	3	3	3	3	3	3	3	4	4	4	4	4	4	4	4	5	5	5	5
RCS3 H	10	10	10	10	10	10	14	14	14	14	14	14	14	14	18	18	18	18	18	18	18	18	22	22	22	22	22	22	22	22	26	26	26	26
ISB/ISP B	726	776	826	876	926	976	1026	1076	1126	1176	1226	1276	1326	1376	1426	1476	1526	1576	1626	1676	1726	1776	1826	1876	1926	1976	2026	2076	2126	2176	2226	2276	2326	2376
ISB/ISP R	546	572	597	621	646	672	698	722	746	773	797	821	845	872	896	923	947	971	998	1022	1046	1072	1098	1122	1146	1172	1196	1222	1246	1272	1296	1322	1346	1372

■ストローク別質量

ストローク	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250
質量(kg)	24.9	25.6	26.4	27.2	27.9	28.7	29.5	30.3	31.0	31.8	32.5	33.3	34.1	34.8	35.6	36.3	37.1	37.8	38.6	39.4	40.2	41.0	41.7	42.5	43.2	44.0	44.7	45.5	46.3	47.0	47.8	48.6	49.4	50.1

SSPA

ISA/ISPA

ISDB/ISPDB

NSA

NS

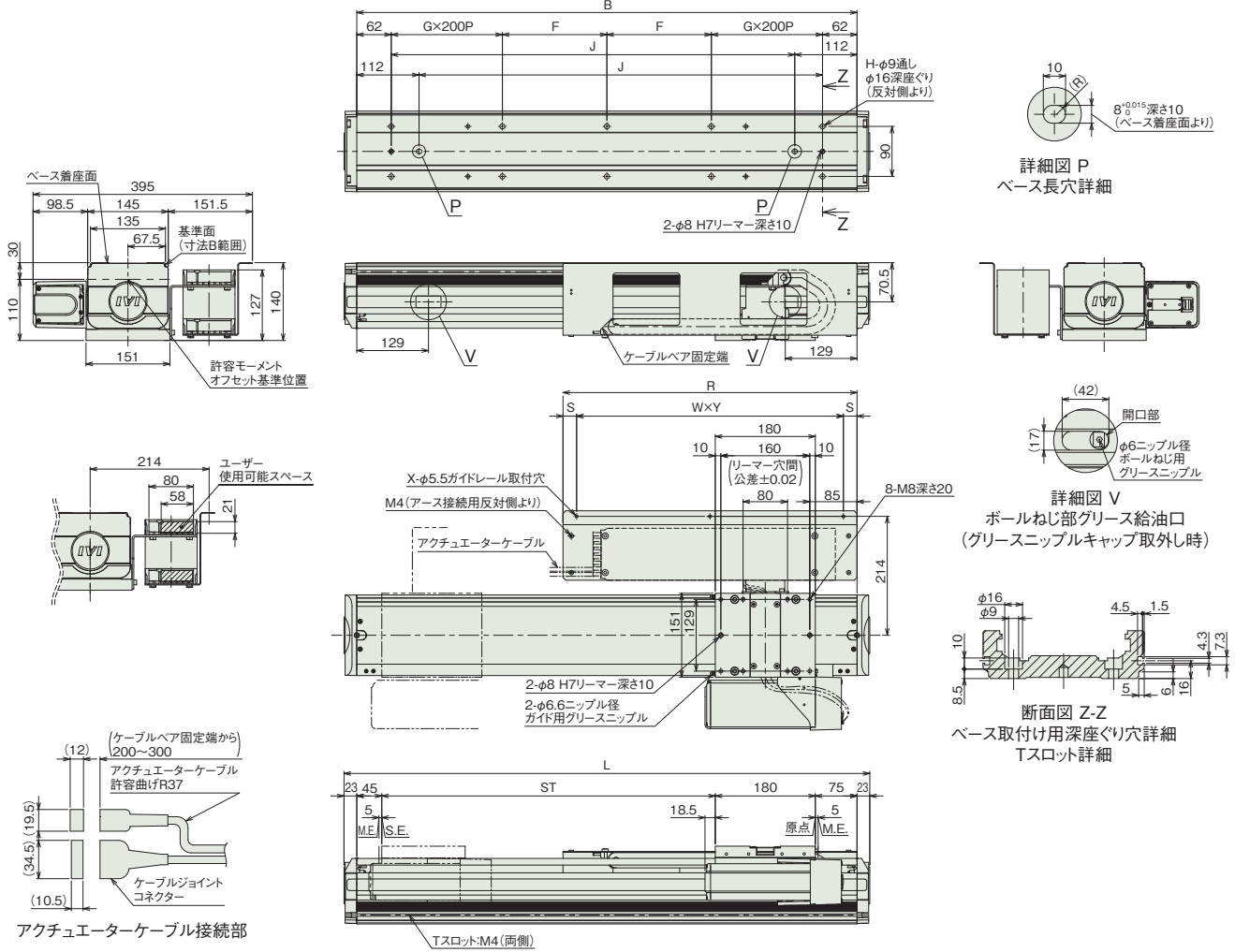
IF

オプション

■NSA-LXMS_拡張ケーブルベア取付方向(天吊り標準/ET7)

(注) ケーブルジョイントコネクタには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



選定
注意事項
スライダ
リニアサーボ
ケーブル型式
一覧表

■ストローク別寸法

ストローク	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	
L	946	996	1046	1096	1146	1196	1246	1296	1346	1396	1446	1496	1546	1596	1646	1696	1746	1796	1846	1896	1946	1996	2046	2096	2146	2196	2246	2296	2346	2396	2446	2496	2546	2596	
B	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	2300	2350	2400	2450	2500	2550	
F	188	213	238	263	288	313	138	163	188	213	238	263	288	313	138	163	188	213	238	263	288	313	138	163	188	213	238	263	288	313	138	163	188	213	
G	1	1	1	1	1	1	2	2	2	2	2	2	2	2	3	3	3	3	3	3	3	3	4	4	4	4	4	4	4	4	5	5	5	5	
H	10	10	10	10	10	10	14	14	14	14	14	14	14	14	18	18	18	18	18	18	18	22	22	22	22	22	22	22	22	22	26	26	26	26	
J	726	776	826	876	926	976	1026	1076	1126	1176	1226	1276	1326	1376	1426	1476	1526	1576	1626	1676	1726	1776	1826	1876	1926	1976	2026	2076	2126	2176	2226	2276	2326	2376	
R	529	555	580	604	629	655	680	704	728	755	779	806	830	854	881	906	930	954	981	1005	1029	1056	1080	1104	1128	1154	1180	1204	1228	1254	1280	1304	1328	1354	
S	24.5	22.5	25	27	24.5	22.5	25	22	26.5	25	22	28	25	22	28	23	25	27	28	27.5	27	26.5	27	27.5	27	26.5	27	27.5	27	26.5	27	27.5	27	26.5	27
W	2	2	2	2	2	2	3	3	3	3	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	
X	3	3	3	3	3	3	4	4	4	4	4	4	4	4	4	5	5	5	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	
Y	240	255	265	275	290	305	315	220	225	235	245	250	260	270	275	215	220	225	185	190	195	200	205	210	215	220	225	230	235	240	245	250	255	260	

■ストローク別質量

ストローク	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250
質量(kg)	25.5	26.3	27.1	27.9	28.7	29.5	30.2	31.0	31.8	32.6	33.4	34.2	35.0	35.8	36.6	37.3	38.1	38.9	39.7	40.5	41.3	42.2	42.9	43.7	44.5	45.2	46.0	46.8	47.6	48.5	49.2	50.0	50.9	51.7

■適応コントローラ

本ページのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	単相AC 100V/200V	●	-	●	●	●	-	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V	-	-	●	●	●	-	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	三相AC200V	-	-	●	●	●	-	-	-	-	●	-	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

RCP6/
RCP6S
RCP3/4
RCP5
RCA
RCS4
RCS2
RCS3
ISB/
ISPB
SSPA
ISA/
ISPA
ISDB/
ISDPB
NSA
NS
IF
オプション

NSA-LXMM

±10μm 標準	バッテリー レスアプソ	マルチ スライダ	本体幅 150 mm	400 W
-------------	----------------	-------------	------------------	----------

■型式項目

NSA - LXMM - WA - 400 - [] - [] - [] - [] - AQ - []

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類 WA バッテリーレスアプソ	モーター種類 400 400W	リード 40 40mm 20 20mm	ストローク 300 300mm 2250 2250mm (50mm毎)	適応コントローラ T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し S 3m M 5m X [] 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	-----------------------------	-----------------------	---------------------------------	--	--	---	---------------------------



水平	横立て	天吊り	垂直
----	-----	-----	----

CE RoHS 10

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
300/350	-	1300/1350	-
400/450	-	1400/1450	-
500/550	-	1500/1550	-
600/650	-	1600/1650	-
700/750	-	1700/1750	-
800/850	-	1800/1850	-
900/950	-	1900/1950	-
1000/1050	-	2000/2050	-
1100/1150	-	2100/2150	-
1200/1250	-	2200/2250	-

(注) 標準ケーブルベア付きの価格です。



- 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 取付け物体の重心位置は、張出し距離の 1/2 以下としてください。張出し距離や負荷モーメントが許容値内であっても、動作中に異常な振動や音が発生する場合は、動作条件を緩めてご使用ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 900mm 以下です。張出し負荷長は 1-16 ページの図をご確認ください。
- 負荷率により使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は 1-282 ページをご確認ください。
- 対応設置姿勢に関しては 1-261 ページをご確認ください。

■オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格
AQシール(標準装備)(注1)	AQ	3-655	-
標準ケーブルベア取付方向(標準)(注2)	CT3	3-663	-
標準ケーブルベア取付方向(勝手違い)(注2)	CT4	3-656	-
吊り金具	EB	3-656	-
拡張ケーブルベア取付方向(横立て標準)(注2)	ET5	3-656	-
拡張ケーブルベア取付方向(横立て勝手違い)(注2)	ET6	3-656	-
拡張ケーブルベア取付方向(天吊り標準)(注2)	ET7	3-656	-
拡張ケーブルベア取付方向(天吊り勝手違い)(注2)	ET8	3-656	-
ケーブルベア無し(標準)(注2)	NT3	3-658	-
ケーブルベア無し(勝手違い)(注2)	NT4	3-658	-
ユーザー用ケーブルベア取付方向(標準)(注2)	UM3	3-661	-
ユーザー用ケーブルベア取付方向(勝手違い)(注2)	UM4	3-661	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。
(注2) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。

■ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	X21(21m) ~ X25(25m)	-	-
	X26(26m) ~ X30(30m)	-	-

(注) ロボットケーブルです。

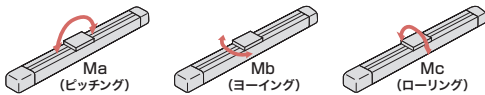
■メインスペック

項目		内容	
リード	ボールねじリード (mm)	40	20
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	40 80
		最高速度 (mm/s)	2400 1300
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	0.3
最高加減速度 (G)		0.8	0.9
推力	定格推力 (N)	169.6	339.1
	最小ストローク (mm)	300	300
ストローク	最大ストローク (mm)	2250	2250
	ストロークピッチ (mm)	50	50

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ20mm 転造C5相当
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロスモーション	0.02mm以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 774 N·m
	Mb: 1106 N·m
	Mc: 1566 N·m
動的許容モーメント (注3)	Ma: 162 N·m
	Mb: 231 N·m
	Mc: 327 N·m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下(結露なきこと)
保護等級	-
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター (200V)
エンコーダ種類	バッテリーレスアブソリュート (17bit)
エンコーダパルス数	131072 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注3) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。

リード (mm)	最高速度 (mm/s)	加速度 (G)						
		0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9
40	2400	40	30	20	15	10	7	-
20	1300	80	60	40	30	20	15	7

■ストロークと最高速度

リード	ストローク	最高速度
	300~2250 (50mm毎)	
40		2400
20		1300

(単位はmm/s)

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

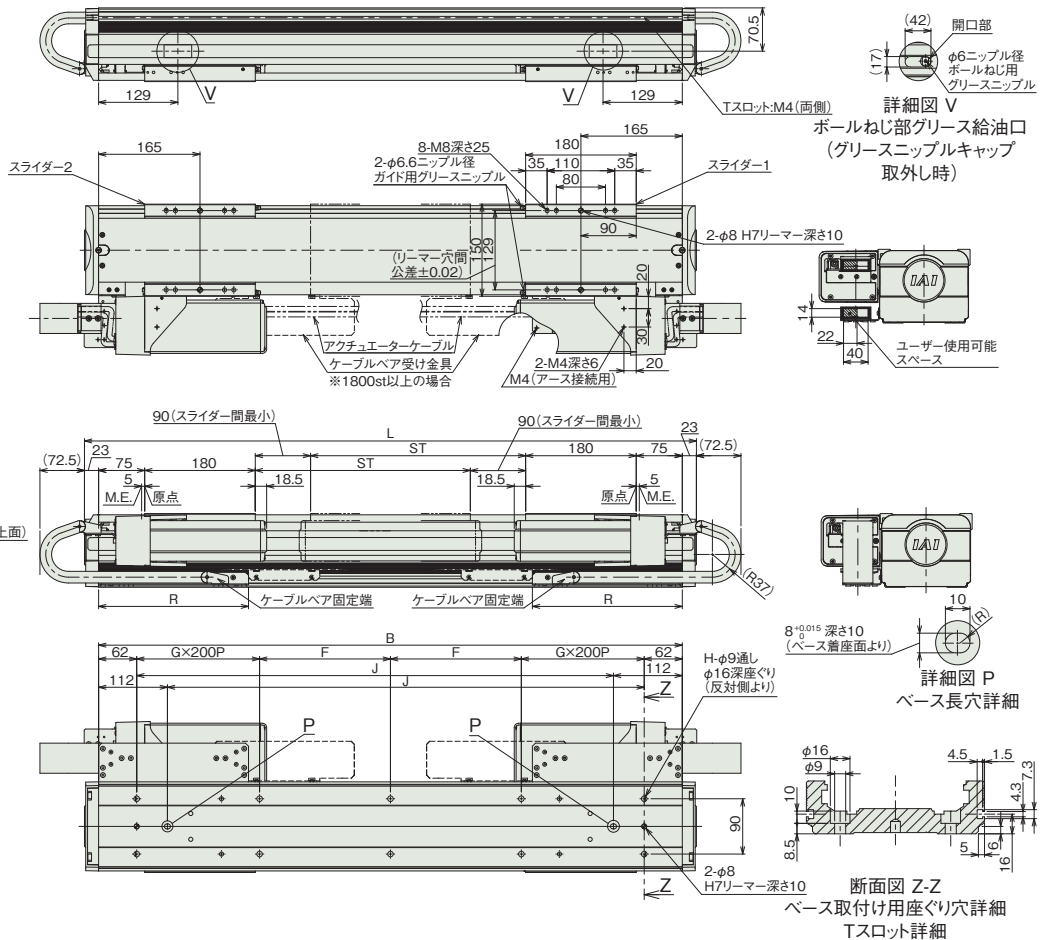
IF

オプション

■NSA-LXMM 標準ケーブルペア取付方向(標準/CT3)

(注) ケーブルジョイントコネクターには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド



選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

■ストローク別寸法

ストローク	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	
L	946	996	1046	1096	1146	1196	1246	1296	1346	1396	1446	1496	1546	1596	1646	1696	1746	1796	1846	1896	1946	1996	2046	2096	2146	2196	2246	2296	2346	2396	2446	2496	2546	2596	2646	2696	2746	2796	2846	2896	
B	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	2300	2350	2400	2450	2500	2550	2600	2650	2700	2750	2800	2850	
F	188	213	238	263	288	313	338	363	388	413	438	463	488	513	538	563	588	613	638	663	688	713	738	763	788	813	838	863	888	913	938	963	988	1013	1038	1063	1088	1113	1138	1163	
G	1	1	1	1	1	1	2	2	2	2	2	2	2	2	3	3	3	3	3	3	3	3	3	4	4	4	4	4	4	4	4	5	5	5	5	5	5	5	5	6	6
H	10	10	10	10	10	10	14	14	14	14	14	14	14	14	18	18	18	18	18	18	18	18	22	22	22	22	22	22	22	22	26	26	26	26	26	26	26	26	30	30	
J	726	776	826	876	926	976	1026	1076	1126	1176	1226	1276	1326	1376	1426	1476	1526	1576	1626	1676	1726	1776	1826	1876	1926	1976	2026	2076	2126	2176	2226	2276	2326	2376	2426	2476	2526	2576	2626	2676	
R	208	244	262	280	316	334	370	388	406	442	460	496	514	532	568	586	622	640	658	694	712	730	766	784	820	838	856	892	910	946	964	982	1018	1036	1072	1090	1108	1144	1162	1180	

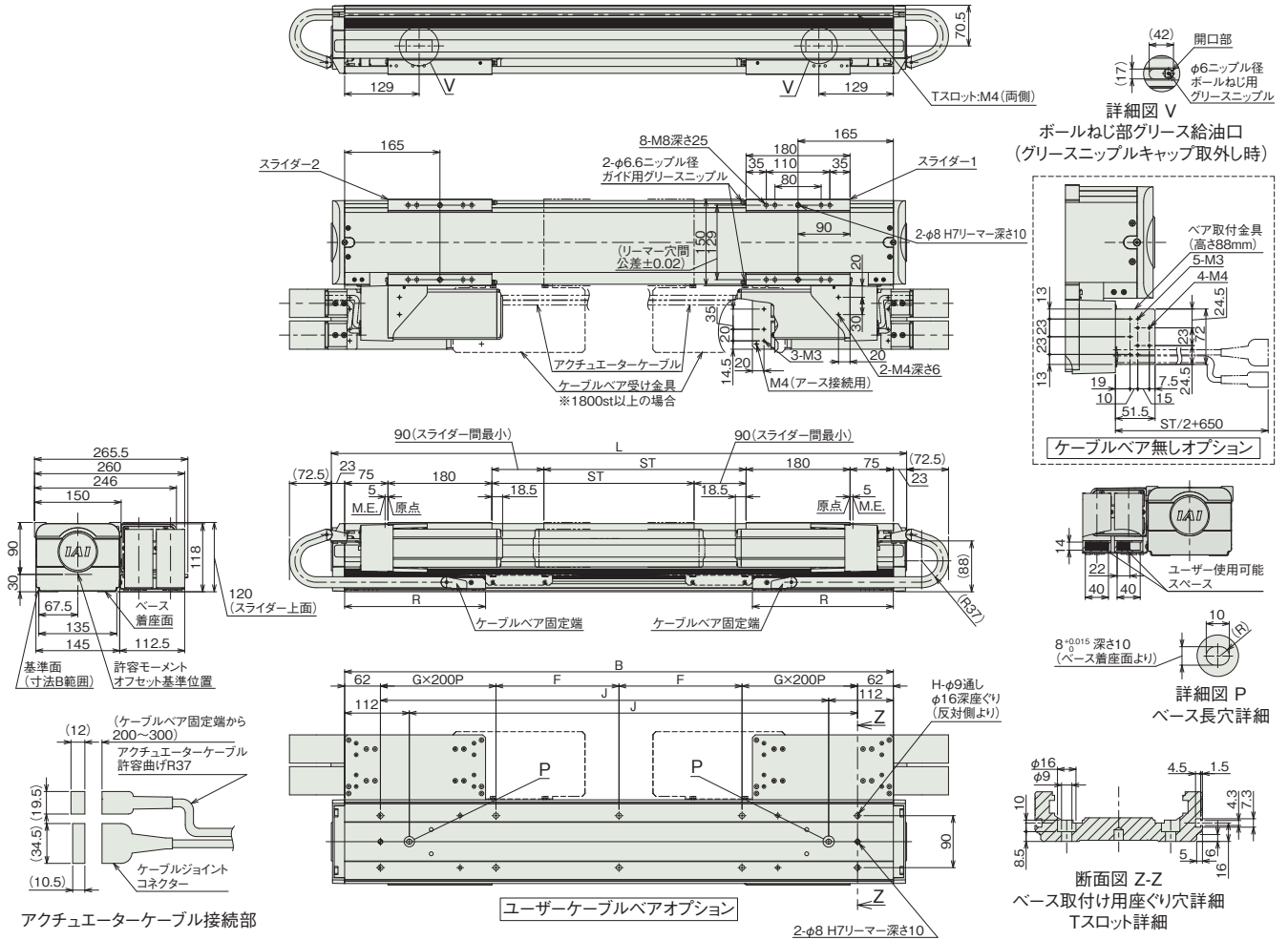
■ストローク別質量

ストローク	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250
質量(kg)	31.3	32.1	32.8	33.6	34.4	35.2	36.0	36.8	37.5	38.3	39.1	39.9	40.7	41.4	42.3	43.0	43.8	44.6	45.4	46.2	47.0	47.7	48.5	49.3	50.1	50.9	51.7	52.5	53.3	54.0	54.8	55.6	56.4	57.2	58.0	58.8	59.6	60.3	61.1	61.9

■NSA-LXMM_ユーザー用ケーブルペア取付方向(標準/UM3)

(注) ケーブルジョイントコネクターには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド



選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA
ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

■ストローク別寸法

ストローク	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	
L	946	996	1046	1096	1146	1196	1246	1296	1346	1396	1446	1496	1546	1596	1646	1696	1746	1796	1846	1896	1946	1996	2046	2096	2146	2196	2246	2296	2346	2396	2446	2496	2546	2596	2646	2696	2746	2796	2846	2896	
B	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	2300	2350	2400	2450	2500	2550	2600	2650	2700	2750	2800	2850	
F	188	213	238	263	288	313	338	363	388	413	438	463	488	513	538	563	588	613	638	663	688	713	738	763	788	813	838	863	888	913	938	963	988	1013	1038	1063	1088	1113	1138	1163	
G	1	1	1	1	1	2	2	2	2	2	2	2	2	2	3	3	3	3	3	3	3	3	3	4	4	4	4	4	4	4	5	5	5	5	5	5	5	5	5	6	6
H	10	10	10	10	10	10	14	14	14	14	14	14	14	14	18	18	18	18	18	18	18	18	22	22	22	22	22	22	22	22	26	26	26	26	26	26	26	26	26	30	30
J	726	776	826	876	926	976	1026	1076	1126	1176	1226	1276	1326	1376	1426	1476	1526	1576	1626	1676	1726	1776	1826	1876	1926	1976	2026	2076	2126	2176	2226	2276	2326	2376	2426	2476	2526	2576	2626	2676	
R	208	244	262	280	316	334	370	388	406	442	460	496	514	532	568	586	622	640	658	694	712	730	766	784	820	838	856	892	910	946	964	982	1018	1036	1072	1090	1108	1144	1162	1180	

■ストローク別質量

ストローク	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250
ユーザー用ケーブルペア付き	31.9	32.8	33.6	34.4	35.3	36.1	37.0	37.8	38.6	39.5	40.3	41.2	42.0	42.8	43.7	44.5	45.4	46.2	47.0	47.9	48.7	49.5	50.4	51.2	52.1	52.9	53.7	54.6	55.4	56.3	57.1	57.9	58.9	59.7	60.6	61.4	62.2	63.0	63.9	64.7
ケーブルペア無し	30.9	31.6	32.4	33.1	33.9	34.6	35.3	36.0	36.8	37.5	38.2	39.0	39.7	40.4	41.2	41.9	42.6	43.4	44.1	44.9	45.6	46.3	47.0	47.8	48.5	49.2	50.0	50.7	51.5	52.2	52.9	53.6	54.4	55.1	55.8	56.6	57.3	58.0	58.8	59.5

■NSA-LXMM 拡張ケーブルベア取付方向(横立て標準/ET5)

※1 ケーブルベアが影らむ可能性があるため、スペースの確保をお願いします。
 (注) ケーブルジョイントコネクタには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
 ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
 (注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
 M.E.: メカニカルエンド

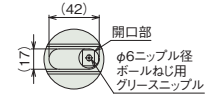
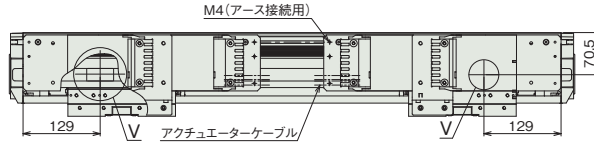
選定

注意事項

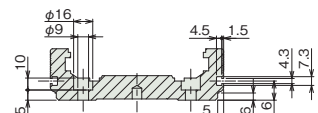
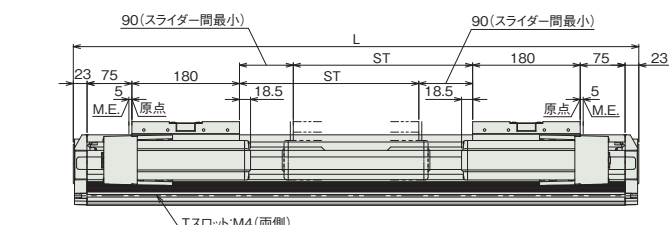
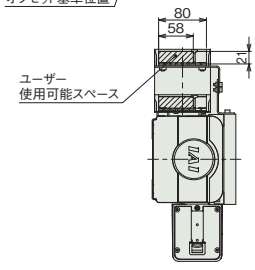
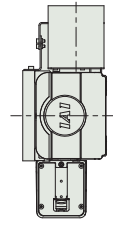
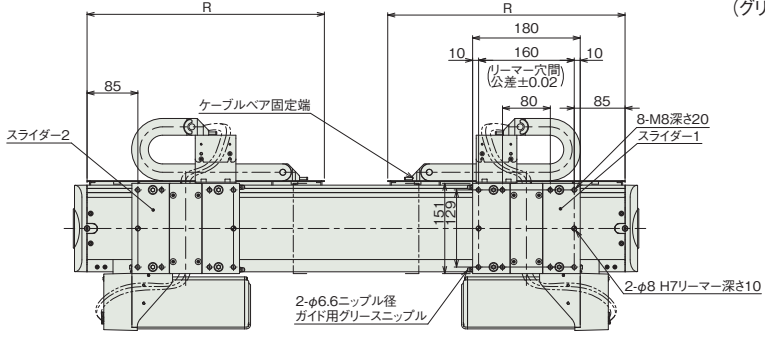
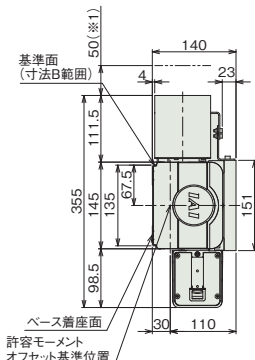
スライダ

リニアサーボ

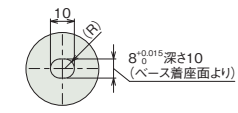
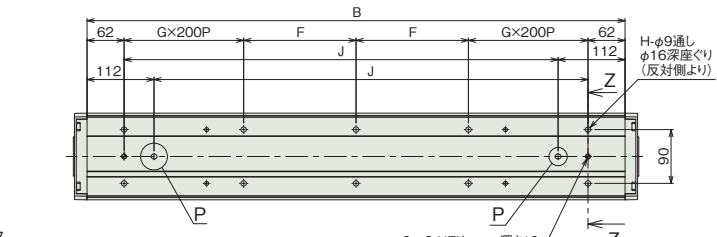
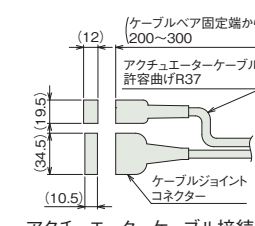
ケーブル型式
 一覧表



詳細図 V
 ボールねじ部グリス給油口
 (グリスニッブルキャップ取外し時)



断面図 Z-Z
 ベース取り付け穴用深座ぐり穴詳細
 Tスロット詳細



詳細図 P
 ベース長穴詳細

■ストローク別寸法

ストローク	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	
RCS2 L	946	996	1046	1096	1146	1196	1246	1296	1346	1396	1446	1496	1546	1596	1646	1696	1746	1796	1846	1896	1946	1996	2046	2096	2146	2196	2246	2296	2346	2396	2446	2496	2546	2596	2646	2696	2746	2796	2846	2896	
RCS2 B	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	2300	2350	2400	2450	2500	2550	2600	2650	2700	2750	2800	2850	
RCS2 F	188	213	238	263	288	313	338	363	388	413	438	463	488	513	538	563	588	613	638	663	688	713	738	763	788	813	838	863	888	913	938	963	988	1013	1038	1063	1088	1113	1138	1163	1188
RCS2 G	1	1	1	1	1	1	2	2	2	2	2	2	2	2	3	3	3	3	3	3	3	3	3	4	4	4	4	4	4	4	5	5	5	5	5	5	5	5	5	6	6
RCS2 H	10	10	10	10	10	10	14	14	14	14	14	14	14	14	14	18	18	18	18	18	18	18	18	22	22	22	22	22	22	22	26	26	26	26	26	26	26	26	26	30	30
ISB/ISPB J	726	776	826	876	926	976	1026	1076	1126	1176	1226	1276	1326	1376	1426	1476	1526	1576	1626	1676	1726	1776	1826	1876	1926	1976	2026	2076	2126	2176	2226	2276	2326	2376	2426	2476	2526	2576	2626	2676	
ISB/ISPB R	397	421	446	472	497	521	546	572	597	621	646	672	698	722	746	773	797	821	845	872	896	923	947	971	998	1022	1046	1072	1098	1122	1146	1172	1196	1222	1246	1272	1296	1322	1346	1372	

■ストローク別質量

ストローク	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250
質量(kg)	34.4	35.1	35.9	36.7	37.5	38.3	39.1	39.9	40.7	41.5	42.2	43.0	44.0	44.8	45.5	46.3	47.1	47.9	48.7	49.5	50.3	51.1	51.8	52.6	53.4	54.4	55.2	56.0	56.8	57.6	58.3	59.1	59.9	60.7	61.5	62.3	63.1	64.1	64.9	65.7

SSPA

ISA/ISPA

ISDB/ISPDB

NSA

NS

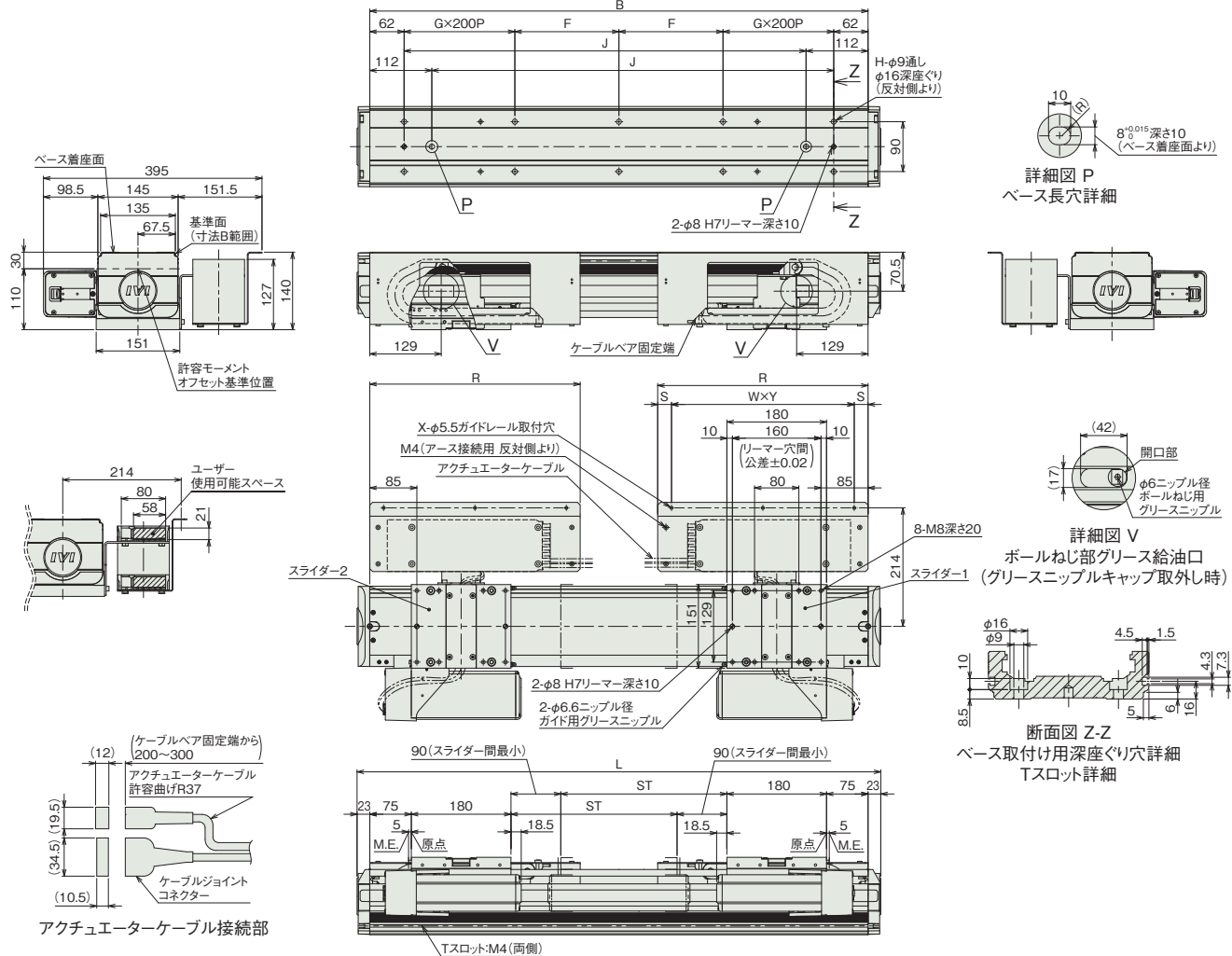
IF

オプション

■NSA-LXMM 拡張ケーブルペア取付方向(天吊り標準/ET7)

(注) ケーブルジョイントコネクターには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド



■ストローク別寸法

ストローク	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250		
L	946	996	1046	1096	1146	1196	1246	1296	1346	1396	1446	1496	1546	1596	1646	1696	1746	1796	1846	1896	1946	1996	2046	2096	2146	2196	2246	2296	2346	2396	2446	2496	2546	2596	2646	2696	2746	2796	2846	2896		
B	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	2300	2350	2400	2450	2500	2550	2600	2650	2700	2750	2800	2850		
F	188	213	238	263	288	313	338	363	388	413	438	463	488	513	538	563	588	613	638	663	688	713	738	763	788	813	838	863	888	913	938	963	988	1013	1038	1063	1088	1113	1138	1163		
G	1	1	1	1	1	1	2	2	2	2	2	2	2	2	3	3	3	3	3	3	3	3	3	4	4	4	4	4	4	4	5	5	5	5	5	5	5	5	5	6	6	
H	10	10	10	10	10	14	14	14	14	14	14	14	14	14	18	18	18	18	18	18	18	18	22	22	22	22	22	22	22	26	26	26	26	26	26	26	26	26	26	30	30	
J	726	776	826	876	926	976	1026	1076	1126	1176	1226	1276	1326	1376	1426	1476	1526	1576	1626	1676	1726	1776	1826	1876	1926	1976	2026	2076	2126	2226	2276	2326	2376	2426	2476	2526	2576	2626	2676			
R	380	404	429	455	480	504	529	555	580	604	629	655	680	704	728	755	779	806	830	854	881	906	930	954	981	1005	1029	1056	1080	1104	1128	1154	1180	1204	1228	1254	1280	1304	1328	1354		
S	25	27	24.5	22.5	25	27	24.5	22.5	25	27	24.5	22.5	25	27	24.5	22.5	25	27	24.5	22.5	25	27	24.5	22.5	25	27	24.5	22.5	25	27	24.5	22.5	25	27	24.5	22.5	25	27	24.5	22.5	25	27
W	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	3	3	3	3	3	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5
X	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	4	4	4	4	4	4	4	4	4	5	5	5	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6
Y	165	175	190	205	215	225	240	255	265	275	290	305	315	325	335	345	355	365	375	385	395	405	415	425	435	445	455	465	475	485	495	505	515	525	535	545	555	565	575	585	595	605

■ストローク別質量

ストローク	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250
質量(kg)	35.1	36.0	36.8	37.7	38.6	39.5	40.3	41.2	42.1	43.0	43.9	44.8	45.4	46.3	47.1	48.0	48.9	49.8	50.7	51.6	52.5	53.1	53.9	54.8	55.7	56.6	57.5	58.4	59.3	60.1	61.0	61.6	62.5	63.4	64.3	65.1	66.1	67.0	67.9	68.8

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジショナー				パルス列				プログラム				ネットワーク ※選択				
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジショナーデータなし)	-	8-47	
RSEL		8	-	-	-	-	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	36000	-	8-49	
SCON-CB/CGB		1	単相AC200V	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215	
SSEL-CS		2	単相AC 100V/200V	●	-	-	●	●	●	●	-	-	-	-	-	-	20000	-	8-245	
XSEL-P/Q		6	単相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	-	-	-	-	20000	-	8-273	
XSEL-RA/SA		8	三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	-	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273	

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
(注) マルチスライダは2軸コントローラーか、SCON2台での制御になります。

NSA-LXMXS

±10μm
標準

バッテリー
レスアプソ

サポート
機構

本体幅
150
mm

400
W

■型式項目

NSA - LXMXS -		WA	-	400	-		-		-		-		-	AQ	-	
シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 WA	バッテリーレスアプソ	モーター種類 400 400W	リード 40 40mm 20 20mm	ストローク 2300 2300mm 3000 3000mm (50mm毎)	適応コントローラー T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し S 3m M 5m X□□ 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照							



CE RoHS 10

水平 横立て 天吊り 垂直

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク(mm)	標準価格
2300	-
2350/2400	-
2450/2500	-
2550/2600	-
2650/2700	-
2750/2800	-
2850/2900	-
2950/3000	-

(注) 標準ケーブルベア付きの価格です。

POINT
選定上の
注意

- (1) 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) 取付け物体の重心位置は、張出し距離の1/2以下としてください。張出し距離や負荷モーメントが許容値内であっても、動作中に異常な振動や音などが発生する場合は、動作条件を緩めてご使用ください。
- (3) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向900mm以下です。張出し負荷長は1-16ページの図をご確認ください。
- (4) 負荷率により使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は1-282ページをご確認ください。
- (5) 対応設置姿勢に関しては1-261ページをご確認ください。

■オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格
AQシール(標準装備)(注1)	AQ	3-655	-
標準ケーブルベア取付方向(標準)(注2)	CT3	3-663	-
標準ケーブルベア取付方向(勝手違い)(注2)	CT4	3-656	-
吊り金具	EB	3-656	-
拡張ケーブルベア取付方向(横立て標準)(注2)	ET5	3-656	-
拡張ケーブルベア取付方向(横立て勝手違い)(注2)	ET6	3-656	-
拡張ケーブルベア取付方向(天吊り標準)(注2)	ET7	3-656	-
拡張ケーブルベア取付方向(天吊り勝手違い)(注2)	ET8	3-656	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
ケーブルベア無し(標準)(注2)	NT3	3-658	-
ケーブルベア無し(勝手違い)(注2)	NT4	3-658	-
ユーザー用ケーブルベア取付方向(標準)(注2)	UM3	3-661	-
ユーザー用ケーブルベア取付方向(勝手違い)(注2)	UM4	3-661	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。
(注2) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。

■ケーブル長価格表

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	X21(21m) ~ X25(25m)	-	-
	X26(26m) ~ X30(30m)	-	-

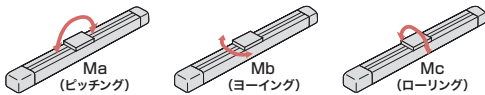
■メインスペック

項目		内容	
リード	ボールねじリード (mm)	40	20
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	40 80
		最高速度 (mm/s)	2400 1300
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	0.3
最高加減速度 (G)		0.8	0.9
推力	定格推力 (N)	169.6	339.1
ストローク	最小ストローク (mm)	2300	2300
	最大ストローク (mm)	3000	3000
	ストロークピッチ (mm)	50	50

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ20mm 転造C5相当
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロスモーション	0.02mm以下
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma : 774 N・m
	Mb : 1106 N・m
	Mc : 1566 N・m
動的許容モーメント (注3)	Ma : 162 N・m
	Mb : 231 N・m
	Mc : 327 N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	-
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター (200V)
エンコーダ種類	バッテリーレスアブソリュート (17bit)
エンコーダパルス数	131072 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注3) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。

リード (mm)	最高速度 (mm/s)	加速度 (G)						
		0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9
40	2400	40	30	20	15	10	7	-
20	1300	80	60	40	30	20	15	7

■ストロークと最高速度

リード	ストローク	最高速度
	2300~3000 (50mm毎)	
40		2400
20		1300

(単位はmm/s)

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

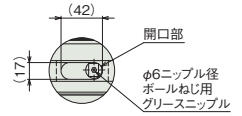
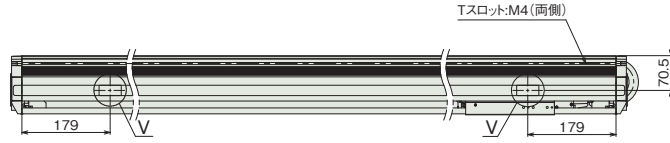
IF

オプション

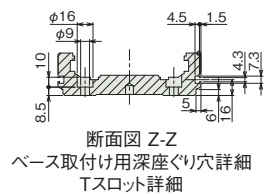
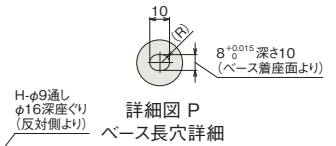
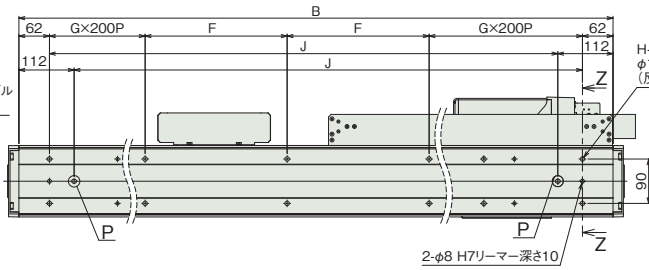
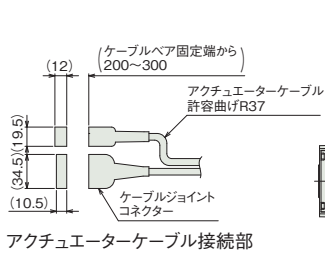
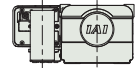
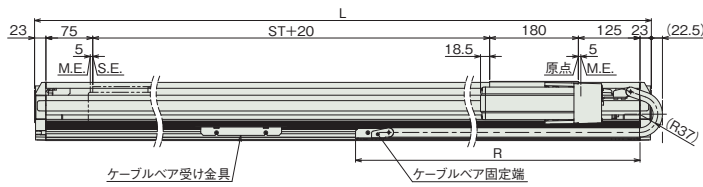
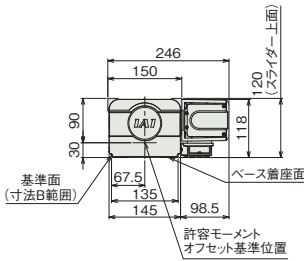
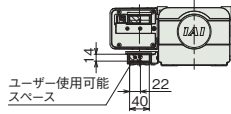
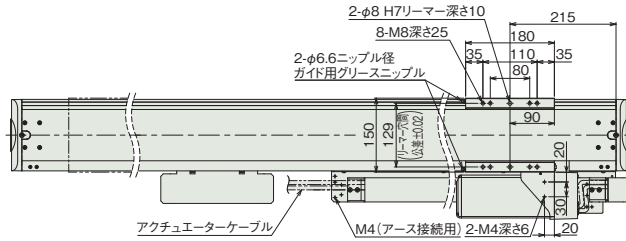
■NSA-LXMXS_標準ケーブルベア取付方向(標準/CT3)

(注) ケーブルジョイントコネクターには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



詳細図 V
ボールねじ部グリス給油口
(グリスニップルキャップ取外し時)



■ストローク別寸法

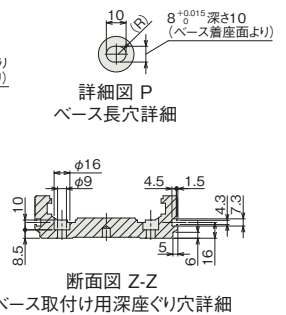
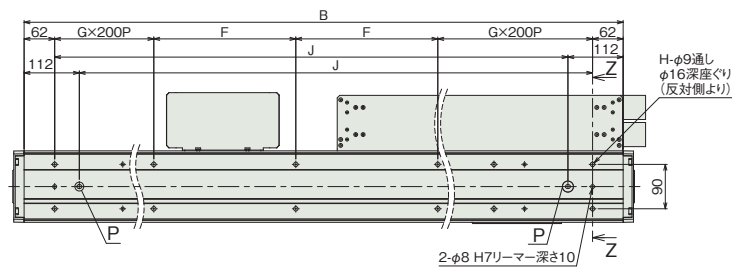
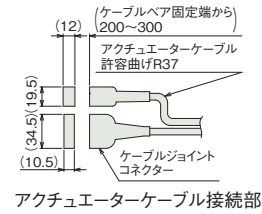
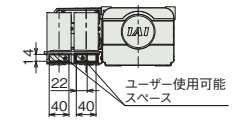
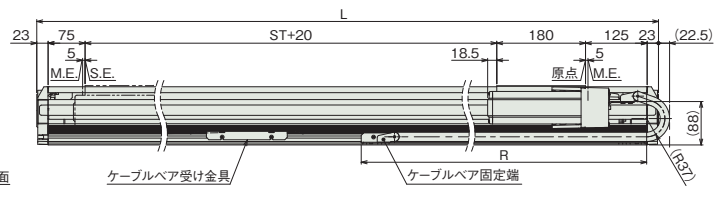
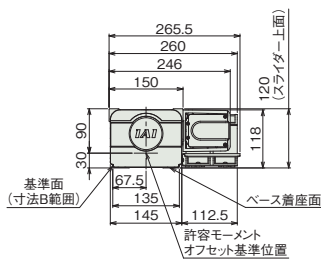
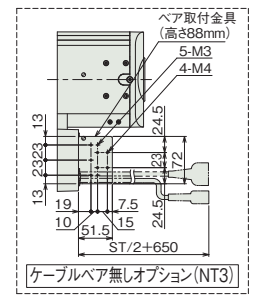
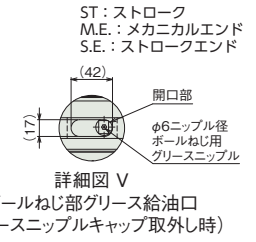
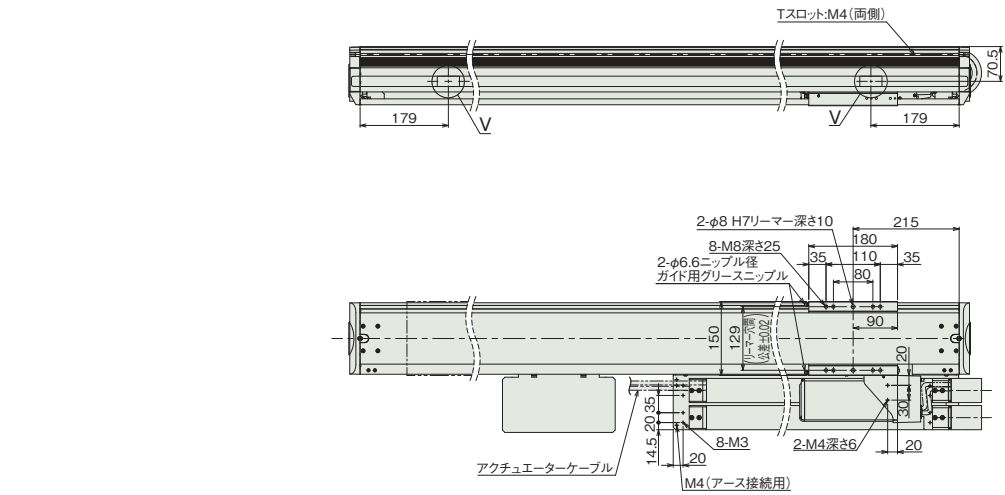
ストローク	2300	2350	2400	2450	2500	2550	2600	2650	2700	2750	2800	2850	2900	2950	3000
L	2746	2796	2846	2896	2946	2996	3046	3096	3146	3196	3246	3296	3346	3396	3446
B	2700	2750	2800	2850	2900	2950	3000	3050	3100	3150	3200	3250	3300	3350	3400
F	288	313	138	163	188	213	238	263	288	313	138	163	188	213	238
G	5	5	6	6	6	6	6	6	6	6	7	7	7	7	7
H	26	26	30	30	30	30	30	30	30	34	34	34	34	34	34
J	2526	2576	2626	2676	2726	2776	2826	2876	2926	2976	3026	3076	3126	3176	3226
R	1265	1283	1319	1337	1355	1391	1409	1445	1463	1481	1517	1535	1571	1589	1607

■ストローク別質量

ストローク	2300	2350	2400	2450	2500	2550	2600	2650	2700	2750	2800	2850	2900	2950	3000
質量 (kg)	51.6	52.4	53.2	54.0	54.7	55.5	56.1	57.0	57.8	58.5	59.3	60.1	60.8	61.6	62.3

■NSA-LXMXS_ユーザー用ケーブルベア取付方向(標準/UM3)

(注) ケーブルジョイントコネクターには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。



■ストローク別寸法

ストローク	2300	2350	2400	2450	2500	2550	2600	2650	2700	2750	2800	2850	2900	2950	3000
L	2746	2796	2846	2896	2946	2996	3046	3096	3146	3196	3246	3296	3346	3396	3446
B	2700	2750	2800	2850	2900	2950	3000	3050	3100	3150	3200	3250	3300	3350	3400
F	288	313	138	163	188	213	238	263	288	313	138	163	188	213	238
G	5	5	6	6	6	6	6	6	6	6	7	7	7	7	7
H	26	26	30	30	30	30	30	30	30	34	34	34	34	34	34
J	2526	2576	2626	2676	2726	2776	2826	2876	2926	2976	3026	3076	3126	3176	3226
R	1265	1283	1319	1337	1355	1391	1409	1445	1463	1481	1517	1535	1571	1589	1607

■ストローク別質量

ストローク	2300	2350	2400	2450	2500	2550	2600	2650	2700	2750	2800	2850	2900	2950	3000
質量(kg)															
ユーザー用ケーブルベア付き	52.9	53.8	54.6	55.3	56.1	56.9	57.6	58.5	59.3	60.1	60.8	61.6	62.4	63.2	64.0
ケーブルベア無し	49.5	50.3	51.0	51.8	52.5	53.2	53.9	54.7	55.4	56.2	56.9	57.6	58.3	59.1	59.8

選定
注意事項
スライダ
リニアサーボ
ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S
RCP3/4
RCP5
RCA
RCS4

RCS2
RCS3
ISB/
ISPB

SSPA
ISA/
ISPA
ISDB/
ISDPB

NSA
NS
IF
オプション

■NSA-LXMXS_拡張ケーブルベア取付方向(横立て標準/ET5)

※1 ケーブルベアが影らむ可能性があるため、スペースの確保をお願いします。
 (注) ケーブルジョイントコネクタには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
 ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
 (注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
 M.E.: メカニカルエンド
 S.E.: ストロークエンド

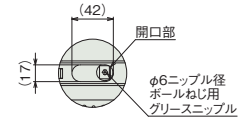
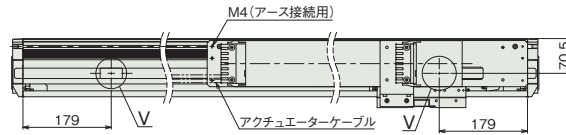
選定

注意事項

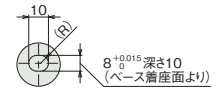
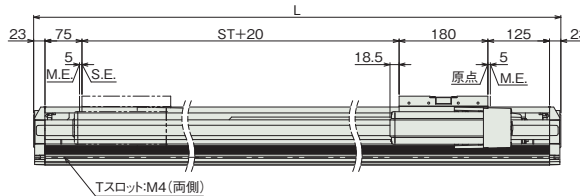
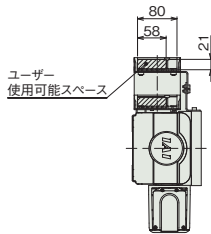
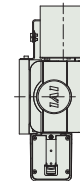
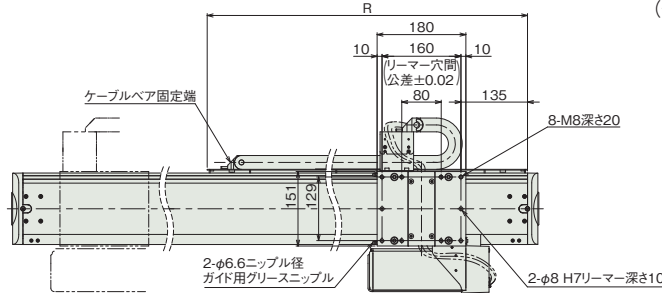
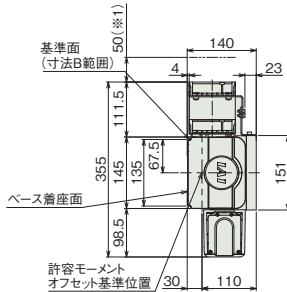
スライダ

リニアサーボ

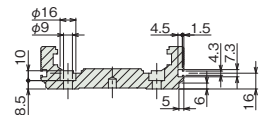
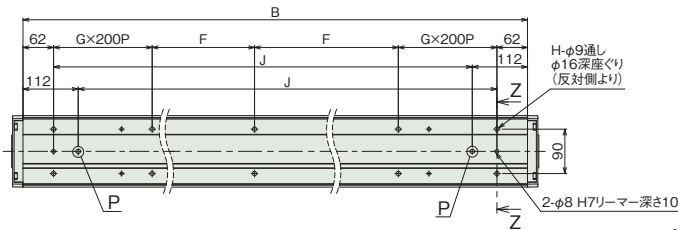
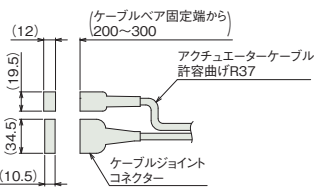
ケーブル型式
一覽表



詳細図 V
 ボールねじ部グリス給油口
 (グリスニップルキャップ取外し時)



詳細図 P
 ベース長穴詳細



断面図 Z-Z
 ベース取付け用深座ぐり穴詳細
 Tスロット詳細

アクチュエーターケーブル接続部

■ストローク別寸法

ストローク	2300	2350	2400	2450	2500	2550	2600	2650	2700	2750	2800	2850	2900	2950	3000
L	2746	2796	2846	2896	2946	2996	3046	3096	3146	3196	3246	3296	3346	3396	3446
B	2700	2750	2800	2850	2900	2950	3000	3050	3100	3150	3200	3250	3300	3350	3400
F	288	313	138	163	188	213	238	263	288	313	138	163	188	213	238
G	5	5	6	6	6	6	6	6	6	6	7	7	7	7	7
H	26	26	30	30	30	30	30	30	30	30	34	34	34	34	34
J	2526	2576	2626	2676	2726	2776	2826	2876	2926	2976	3026	3076	3126	3176	3226
R	1447	1472	1496	1522	1547	1572	1596	1622	1646	1673	1697	1721	1748	1772	1796

■ストローク別質量

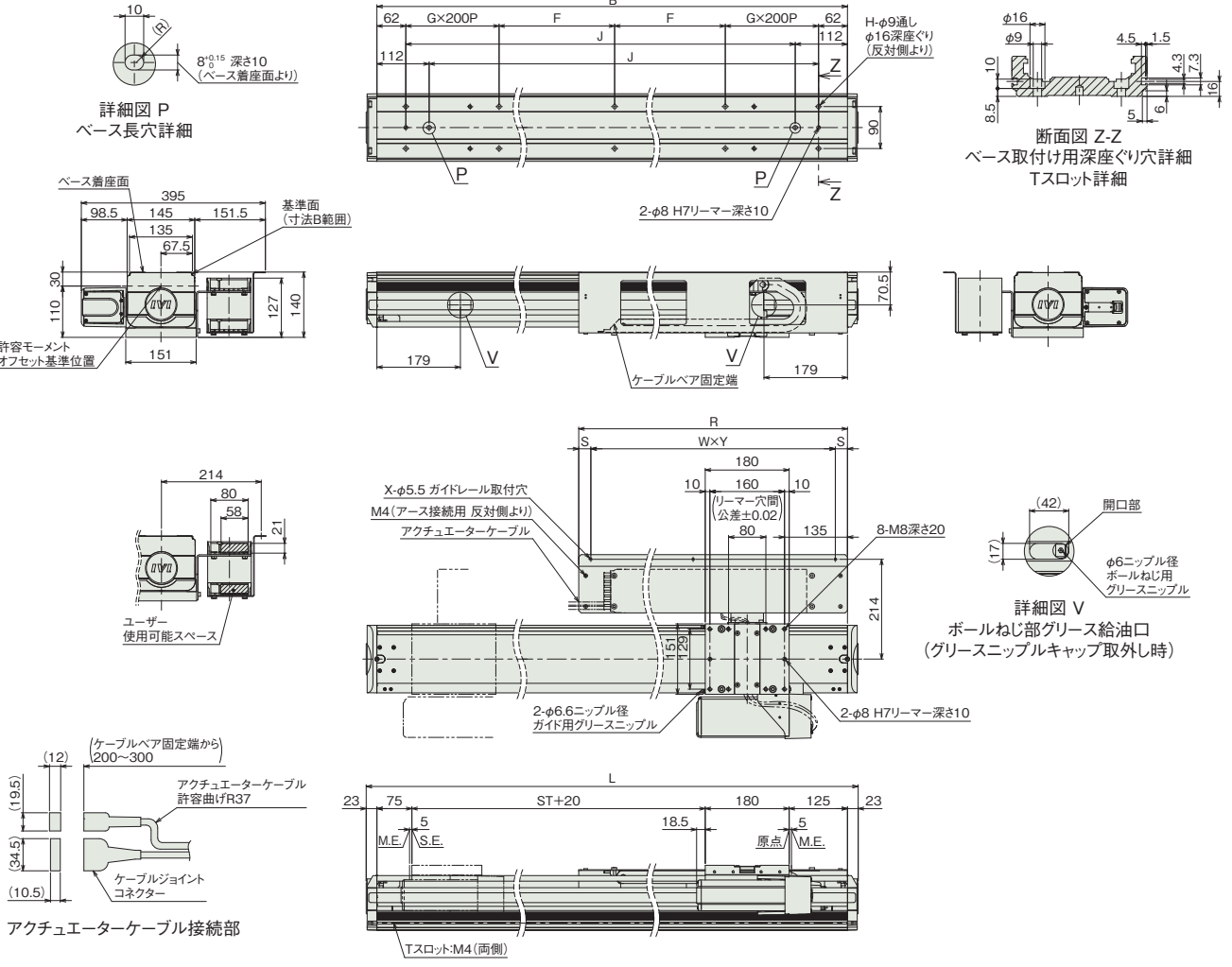
ストローク	2300	2350	2400	2450	2500	2550	2600	2650	2700	2750	2800	2850	2900	2950	3000
質量 (kg)	53.4	54.2	55.0	55.7	56.5	57.2	57.9	58.8	59.6	60.4	61.1	61.9	62.6	63.4	64.2

RCP6/
RCP6S
RCP3/4
RCP5
RCA
RCS4
RCS2
RCS3
ISB/
ISPB
SSPA
ISA/
ISPA
ISDB/
ISPDB
NSA
NS
IF
オプション

■NSA-LXMXS_拡張ケーブルベア取付方向(天吊り標準/ET7)

(注) ケーブルジョイントコネクタには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	2300	2350	2400	2450	2500	2550	2600	2650	2700	2750	2800	2850	2900	2950	3000
L	2746	2796	2846	2896	2946	2996	3046	3096	3146	3196	3246	3296	3346	3396	3446
B	2700	2750	2800	2850	2900	2950	3000	3050	3100	3150	3200	3250	3300	3350	3400
F	288	313	138	163	188	213	238	263	288	313	138	163	188	213	238
G	5	5	6	6	6	6	6	6	6	6	7	7	7	7	7
H	26	26	30	30	30	30	30	30	30	30	34	34	34	34	34
J	2526	2576	2626	2676	2726	2776	2826	2876	2926	2976	3026	3076	3126	3176	3226
R	1428	1453	1477	1503	1528	1553	1577	1603	1628	1652	1676	1703	1727	1754	1778
S	26.5	26.5	26	26.5	26.5	26.5	26	26.5	26.5	31	28	26.5	23.5	22	19
W	5	5	5	5	5	5	5	5	5	6	6	6	6	6	6
X	6	6	6	6	6	6	6	6	6	7	7	7	7	7	7
Y	275	280	285	290	295	300	305	310	315	265	270	275	280	285	290

■ストローク別質量

ストローク	2300	2350	2400	2450	2500	2550	2600	2650	2700	2750	2800	2850	2900	2950	3000
質量 (kg)	54.9	55.8	56.6	57.4	58.2	59.0	59.7	60.6	61.3	62.1	62.9	63.7	64.5	65.3	66.2

■適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続 可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ	
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	単相AC 100V/200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	-	●	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	単相AC 100V/200V	●	-	●	●	●	-	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V	-	-	●	●	●	-	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	-	-	-	●	●	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

NSA-LXXMXM

±10μm
標準

バッテリー
レスアプソ

マルチ
スライダ

サポート
機構

本体幅
150
mm

400
W

■型式項目

NSA - LXXMXM -		WA	-	400	-		-		-		-		-	AQ	-	
シリーズ	タイプ	エンコーダ種類 WA バッテリーレスアプソ		モーター種類 400 400W		リード 40 40mm 20 20mm		ストローク 2300 2300mm 2700 2700mm (50mm毎)		適応コントローラ T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL		ケーブル長 N 無し S 3m M 5m X 長さ指定		オプション 下記オプション 価格表参照		



CE RoHS 10



■ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格
2300	-
2350/2400	-
2450/2500	-
2550/2600	-
2650/2700	-

(注) 標準ケーブルベア付きの価格です。

■オプション価格表 (標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格
AQシール (標準装備) (注1)	AQ	3-655	-
標準ケーブルベア取付方向 (標準) (注2)	CT3	3-663	-
標準ケーブルベア取付方向 (勝手違い) (注2)	CT4	3-656	-
吊り金具	EB	3-656	-
拡張ケーブルベア取付方向 (横立て標準) (注2)	ET5	3-656	-
拡張ケーブルベア取付方向 (横立て勝手違い) (注2)	ET6	3-656	-
拡張ケーブルベア取付方向 (天吊り標準) (注2)	ET7	3-656	-
拡張ケーブルベア取付方向 (天吊り勝手違い) (注2)	ET8	3-656	-
ケーブルベア無し (標準) (注2)	NT3	3-658	-
ケーブルベア無し (勝手違い) (注2)	NT4	3-658	-
ユーザー用ケーブルベア取付方向 (標準) (注2)	UM3	3-661	-
ユーザー用ケーブルベア取付方向 (勝手違い) (注2)	UM4	3-661	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。

(注2) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。

■ケーブル長価格表

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	X21(21m) ~ X25(25m)	-	-
	X26(26m) ~ X30(30m)	-	-

POINT
選定上の
注意

- (1) 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) 取付け物体の重心位置は、張出し距離の1/2以下としてください。張出し距離や負荷モーメントが許容値内であっても、動作中に異常な振動や音などが発生する場合は、動作条件を緩めてご使用ください。
- (3) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向900mm以下です。張出し負荷長は1-16ページの図をご確認ください。
- (4) 負荷率により使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は1-282ページをご確認ください。
- (5) 対応設置姿勢に関しては1-261ページをご確認ください。

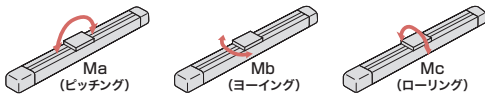
■メインスペック

項目		内容	
リード	ボールねじリード (mm)	40	20
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	40 80
		最高速度 (mm/s)	2400 1300
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	0.3
最高加減速度 (G)		0.8	0.9
推力	定格推力 (N)	169.6	339.1
ストローク	最小ストローク (mm)	2300	2300
	最大ストローク (mm)	2700	2700
	ストロークピッチ (mm)	50	50

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ20mm 転造C5相当
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロストモーション	0.02mm以下
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma : 774 N・m
	Mb : 1106 N・m
	Mc : 1566 N・m
動的許容モーメント (注3)	Ma : 162 N・m
	Mb : 231 N・m
	Mc : 327 N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	-
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター (200V)
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート (17bit)
エンコーダーパルス数	131072 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注3) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。

リード (mm)	最高速度 (mm/s)	加速度 (G)						
		0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9
40	2400	40	30	20	15	10	7	-
20	1300	80	60	40	30	20	15	7

■ストロークと最高速度

リード	ストローク	最高速度
	2300~2700 (50mm毎)	
40		2400
20		1300

(単位はmm/s)

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

寸法図

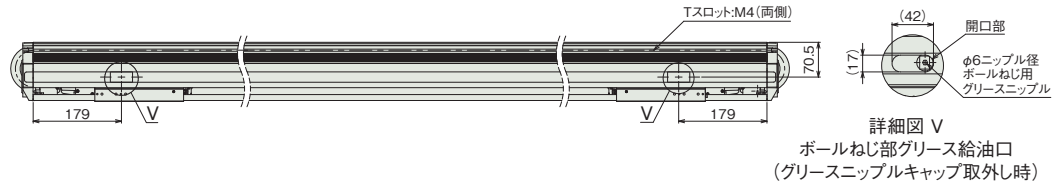
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

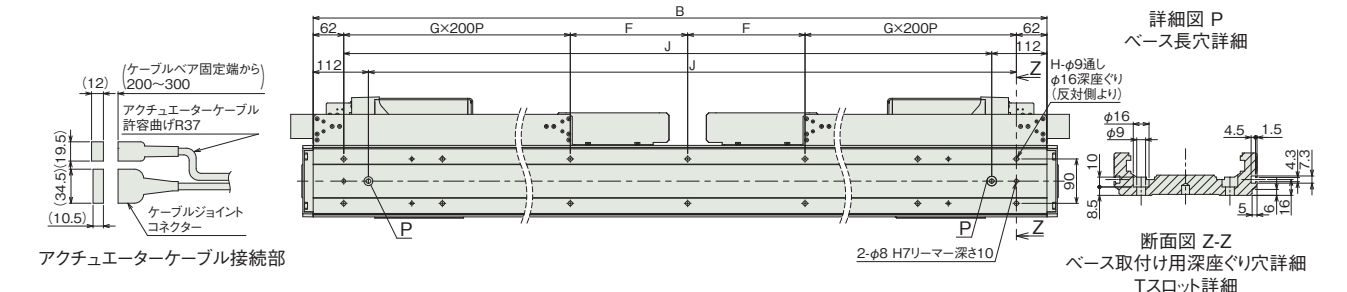
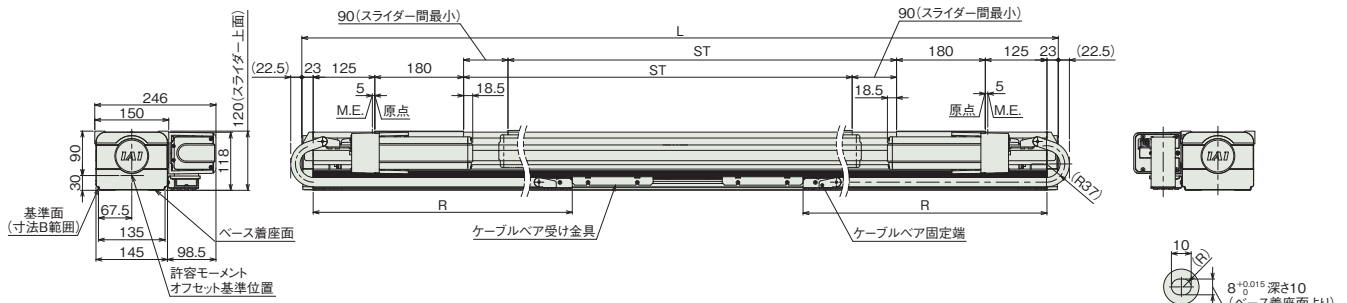
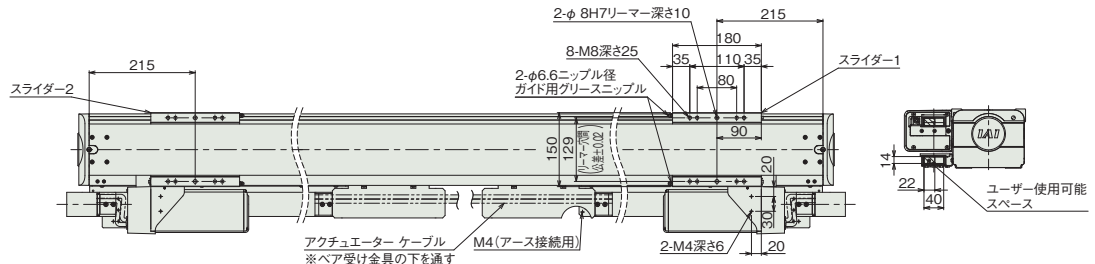
■NSA-LXMXM 標準ケーブルベア取付方向 (標準/CT3)

(注) ケーブルジョイントコネクタには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド



詳細図 V
ボールねじ部グリース給油口
(グリースニップルキャップ取外し時)



■ストローク別寸法

ストローク	2300	2350	2400	2450	2500	2550	2600	2650	2700
L	3046	3096	3146	3196	3246	3296	3346	3396	3446
B	3000	3050	3100	3150	3200	3250	3300	3350	3400
F	238	263	288	313	138	163	188	213	238
G	6	6	6	6	7	7	7	7	7
H	30	30	30	30	34	34	34	34	34
J	2826	2876	2926	2976	3026	3076	3126	3176	3226
R	1265	1283	1319	1337	1355	1391	1409	1445	1463

■ストローク別質量

ストローク	2300	2350	2400	2450	2500	2550	2600	2650	2700
質量 (kg)	66.1	66.9	67.7	68.5	69.2	70.1	70.9	71.8	72.5

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

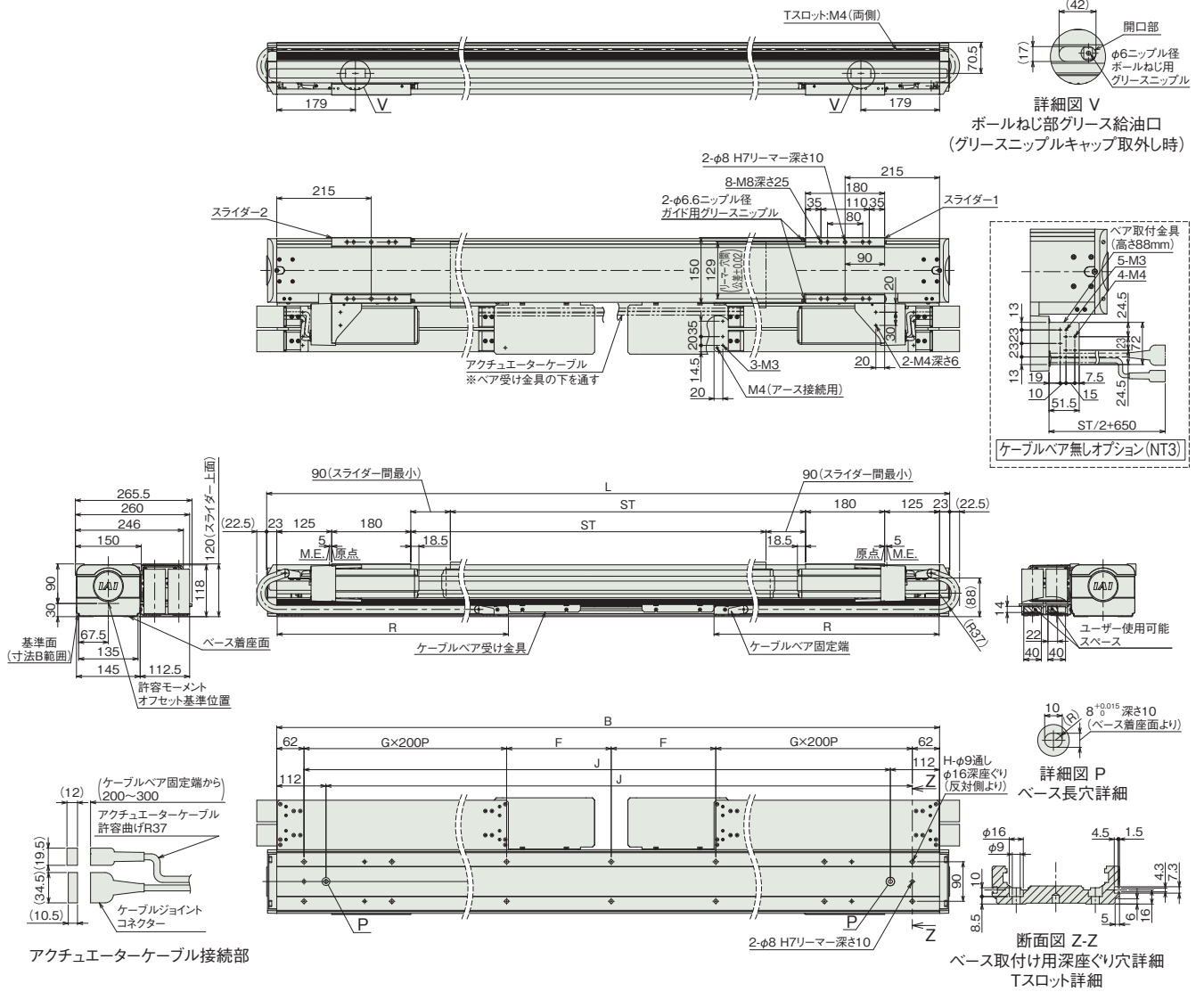
IF

オプション

■NSA-LXMXM_ユーザー用ケーブルベア取付方向(標準/UM3)

(注) ケーブルジョイントコネクターには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド



選定
注意事項
スライダ
リニアサーボ
ケーブル型式
一覧表

■ストローク別寸法

ストローク	2300	2350	2400	2450	2500	2550	2600	2650	2700
L	3046	3096	3146	3196	3246	3296	3346	3396	3446
B	3000	3050	3100	3150	3200	3250	3300	3350	3400
F	238	263	288	313	138	163	188	213	238
G	6	6	6	6	7	7	7	7	7
H	30	30	30	30	34	34	34	34	34
J	2826	2876	2926	2976	3026	3076	3126	3176	3226
R	1265	1283	1319	1337	1355	1391	1409	1445	1463

■ストローク別質量

質量(kg)	ストローク	2300	2350	2400	2450	2500	2550	2600	2650	2700
	ユーザー用ケーブルベア付き	68.8	69.6	70.5	71.3	72.0	73.0	73.8	74.7	75.5
	ケーブルベア無し	61.9	62.7	63.4	64.1	64.8	65.6	66.3	67.1	67.8

RCP6/
RCP6S
RCP3/4
RCP5
RCA
RCS4
RCS2
RCS3
ISB/
ISPB
SSPA
ISA/
ISPA
ISDB/
ISDPB
NSA
NS
IF
オプション

選定
注意事項

スライダ

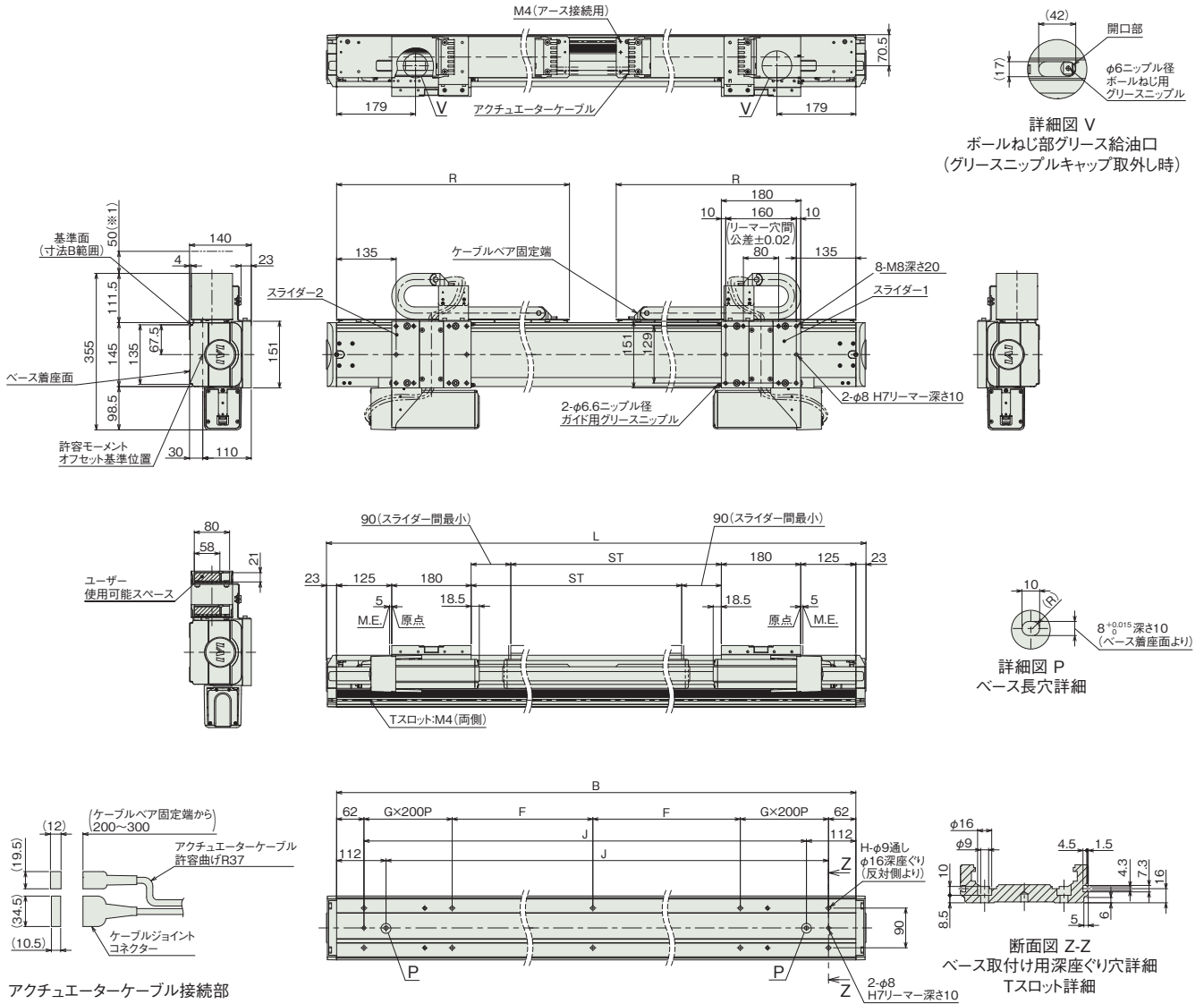
リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

■NSA-LXMXM 拡張ケーブルペア取付方向 (横立て標準/ET5)

※1 ケーブルペアが影らむ可能性があるため、スペースの確保をお願いします。
 (注) ケーブルジョイントコネクタには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
 ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
 (注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド



■ストローク別寸法

ストローク	2300	2350	2400	2450	2500	2550	2600	2650	2700
L	3046	3096	3146	3196	3246	3296	3346	3396	3446
B	3000	3050	3100	3150	3200	3250	3300	3350	3400
F	238	263	288	313	138	163	188	213	238
G	6	6	6	6	7	7	7	7	7
H	30	30	30	30	34	34	34	34	34
J	2826	2876	2926	2976	3026	3076	3126	3176	3226
R	1447	1472	1496	1522	1547	1572	1596	1622	1646

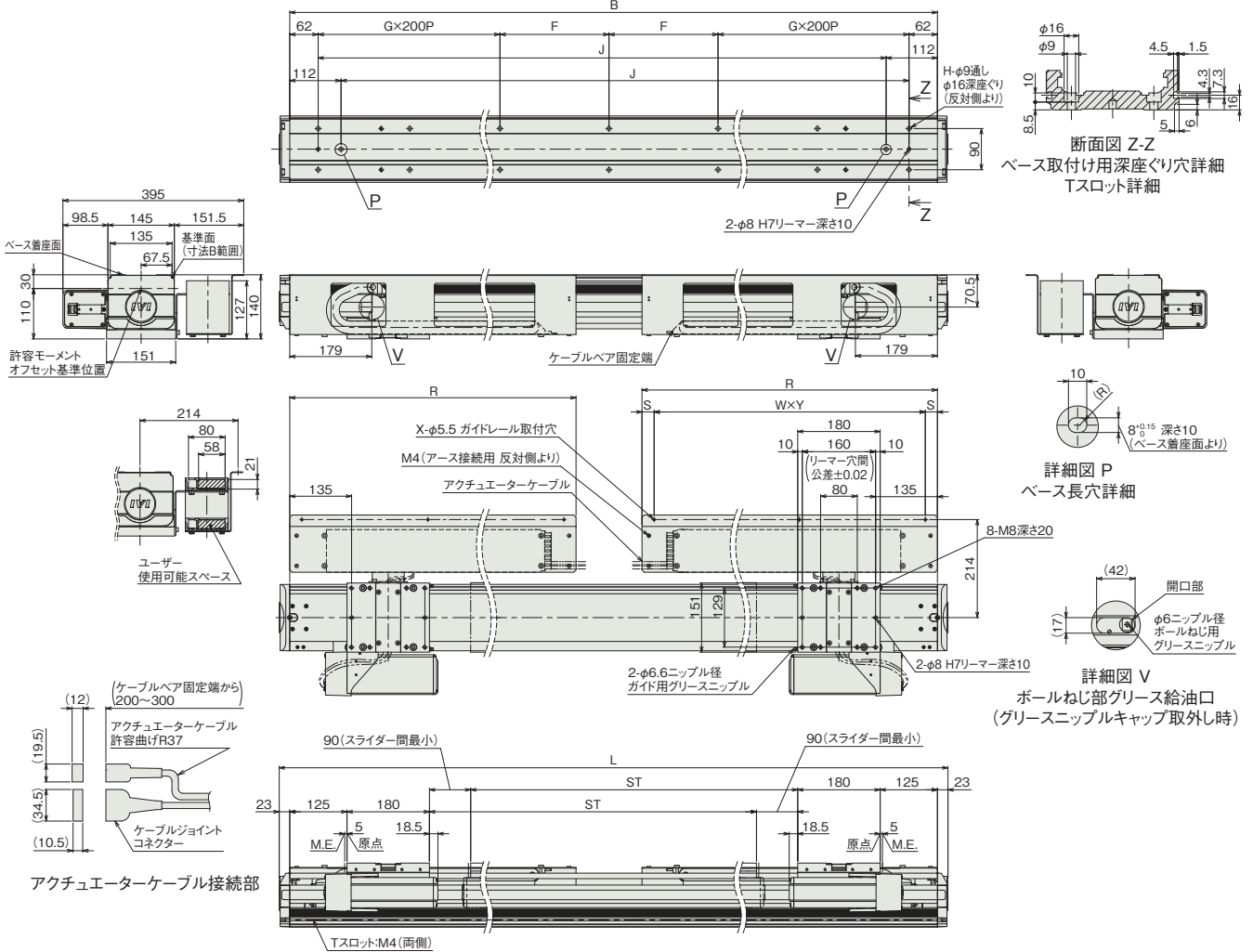
■ストローク別質量

ストローク	2300	2350	2400	2450	2500	2550	2600	2650	2700
質量 (kg)	69.3	70.1	70.9	71.7	72.4	73.3	74.1	74.9	75.8

■NSA-LXMXM 拡張ケーブルベア取付方向(天吊り標準/ET7)

(注) ケーブルジョイントコネクターには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド



選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

■ストローク別寸法

ストローク	2300	2350	2400	2450	2500	2550	2600	2650	2700
L	3046	3096	3146	3196	3246	3296	3346	3396	3446
B	3000	3050	3100	3150	3200	3250	3300	3350	3400
F	238	263	288	313	288	138	163	188	213
G	6	6	6	6	7	7	7	7	7
H	30	30	30	30	34	34	34	34	34
J	2826	2876	2926	2976	3026	3076	3126	3176	3226
R	1428	1453	1477	1503	1528	1553	1577	1603	1628
S	26.5	26.5	26	26.5	26.5	26.5	26	26.5	26.5
W	5	5	5	5	5	5	5	5	5
X	6	6	6	6	6	6	6	6	6
Y	275	280	285	290	295	300	305	310	315

■ストローク別質量

ストローク	2300	2350	2400	2450	2500	2550	2600	2650	2700
質量 (kg)	72.4	73.3	74.2	75.1	75.9	76.9	77.7	78.6	79.2

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジショナーデータなし)	-	8-47
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	-	●	●	-	-	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	-	●	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	単相AC 100V/200V	●	-	●	●	-	●	-	-	-	-	●	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	-	●	●	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
(注) マルチスライダは2軸コントローラーか、SCON2台での制御になります。

NSA-WXMS

±10μm
精度

バッテリー
レスアプソ

本体幅
200
mm

750
W

■型式項目

NSA - WXMS -		WA	-	750	-		-		-		-		-	AQ	-	
シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 WA バッテリーレスアプソ		モーター種類 750 750W		リード 50 50mm 25 25mm		ストローク 650 650mm 2300 2300mm (50mm毎)		適応コントローラー T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL		ケーブル長 N 無し S 3m M 5m X □ 長さ指定		オプション 下記オプション 価格表参照		



CE RoHS 10

水平 横立て 天吊り 垂直

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
650	-	1500	-
700	-	1550	-
750	-	1600	-
800	-	1650	-
850	-	1700	-
900	-	1750	-
950	-	1800	-
1000	-	1850	-
1050	-	1900	-
1100	-	1950	-
1150	-	2000	-
1200	-	2050	-
1250	-	2100	-
1300	-	2150	-
1350	-	2200	-
1400	-	2250	-
1450	-	2300	-

(注) 標準ケーブルベア付きの価格です。

■オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格
AQシール(標準装備)(注1)	AQ	3-655	-
標準ケーブルベア取付方向(標準)(注2)	CT3	3-656	-
標準ケーブルベア取付方向(勝手違い)(注2)	CT4	3-656	-
吊り金具	EB	3-656	-
拡張ケーブルベア取付方向(横立て標準)(注2)	ET5	3-661	-
拡張ケーブルベア取付方向(横立て勝手違い)(注2)	ET6	3-661	-
拡張ケーブルベア取付方向(天吊り標準)(注2)	ET7	3-661	-
拡張ケーブルベア取付方向(天吊り勝手違い)(注2)	ET8	3-661	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
ケーブルベア無し(標準)(注2)	NT3	3-658	-
ケーブルベア無し(勝手違い)(注2)	NT4	3-658	-
ユーザー用ケーブルベア取付方向(標準)(注2)	UM3	3-661	-
ユーザー用ケーブルベア取付方向(勝手違い)(注2)	UM4	3-661	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。
(注2) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。

POINT
選定上の注意

- (1) 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) 取付け物体の重心位置は、張出し距離の1/2以下としてください。張出し距離や負荷モーメントが許容値内であっても、動作中に異常な振動や音などが発生する場合は、動作条件を緩めてご使用ください。
- (3) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向900mm以下です。張出し負荷長は1-16ページの図をご確認ください。
- (4) 負荷率により使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は1-282ページをご確認ください。
- (5) 対応設置姿勢に関しては1-261ページをご確認ください。

■ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	X21(21m) ~ X25(25m)	-	-
	X26(26m) ~ X30(30m)	-	-

(注) ロボットケーブルです。

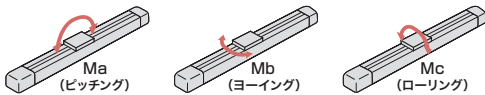
■メインスペック

項目		内容	
リード	ボールねじリード (mm)	50	25
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	60 120
		最高速度 (mm/s)	2500 1300
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	0.3
最高加減速度 (G)		0.9	1
推力	定格推力 (N)	255.3	510.6
ストローク	最小ストローク (mm)	650	650
	最大ストローク (mm)	2300	2300
	ストロークピッチ (mm)	50	50

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ25mm 転造C5相当
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロスモーション	0.02mm以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 774 N·m
	Mb: 1106 N·m
	Mc: 2175 N·m
動的許容モーメント (注3)	Ma: 162 N·m
	Mb: 231 N·m
	Mc: 455 N·m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	-
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター (200V)
エンコーダ種類	バッテリーレスアブソリュート (17bit)
エンコーダパルス数	131072 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注3) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。

リード (mm)	最高速度 (mm/s)	加速度 (G)							
		0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0
50	2500	60	45	35	29	22	17	12	-
25	1300	120	90	70	52	40	29	20	11

■ストロークと最高速度

リード	ストローク	最高速度
	650~2300 (50mm毎)	
50		2500
25		1300

(単位はmm/s)

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

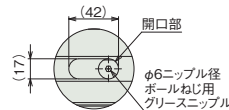
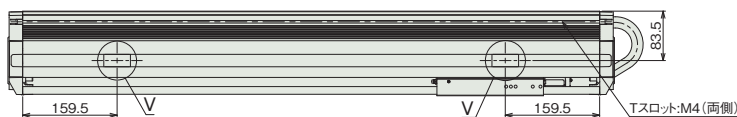
IF

オプション

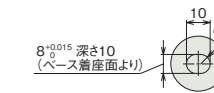
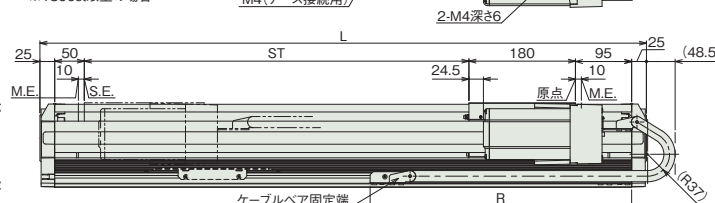
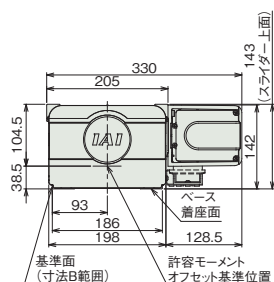
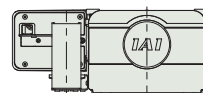
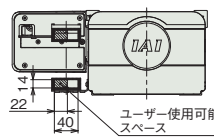
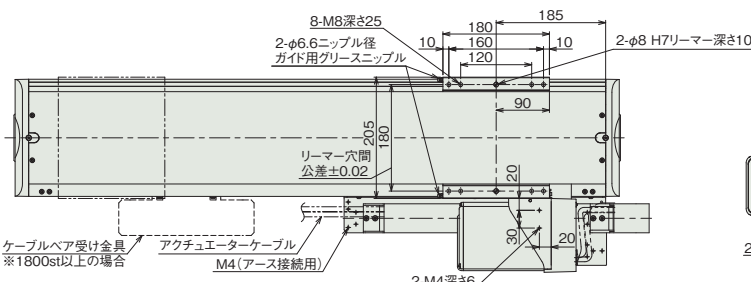
■NSA-WXMS_標準ケーブルベア取付方向(標準/CT3)

(注) ケーブルジョイントコネクターには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

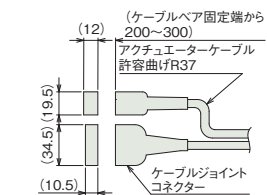
ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



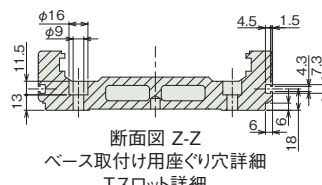
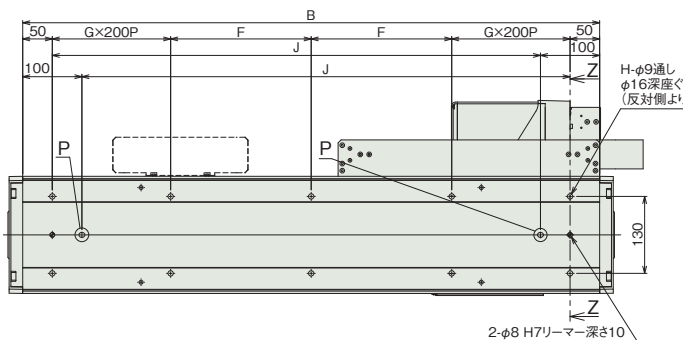
詳細図 V
ボールねじ部グリス給油口
(グリスニップルキャップ取外し時)



詳細図 P
ベース長穴詳細



アクチュエーターケーブル接続部



断面図 Z-Z
ベース取付け用座ぐり穴詳細
Tスロット詳細

■ストローク別寸法

ストローク	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	2300
RCS2 L	1025	1075	1125	1175	1225	1275	1325	1375	1425	1475	1525	1575	1625	1675	1725	1775	1825	1875	1925	1975	2025	2075	2125	2175	2225	2275	2325	2375	2425	2475	2525	2575	2625	2675
RCS2 B	975	1025	1075	1125	1175	1225	1275	1325	1375	1425	1475	1525	1575	1625	1675	1725	1775	1825	1875	1925	1975	2025	2075	2125	2175	2225	2275	2325	2375	2425	2475	2525	2575	2625
RCS2 F	237.5	262.5	287.5	312.5	337.5	362.5	387.5	412.5	437.5	462.5	487.5	512.5	537.5	562.5	587.5	612.5	637.5	662.5	687.5	712.5	737.5	762.5	787.5	812.5	837.5	862.5	887.5	912.5	937.5	962.5	987.5	1012.5	1037.5	1062.5
RCS2 G	1	1	1	1	2	2	2	2	2	2	2	2	3	3	3	3	3	3	3	3	3	4	4	4	4	4	4	4	5	5	5	5	5	
RCS2 H	10	10	10	10	14	14	14	14	14	14	14	14	18	18	18	18	18	18	18	18	22	22	22	22	22	22	22	22	26	26	26	26	26	
RCS2 J	825	875	925	975	1025	1075	1125	1175	1225	1275	1325	1375	1425	1475	1525	1575	1625	1675	1725	1775	1825	1875	1925	1975	2025	2075	2125	2175	2225	2275	2325	2375	2425	2475
RCS2 R	442	460	478	514	532	568	586	604	640	658	694	712	730	766	784	802	838	856	892	910	928	964	982	1018	1036	1054	1090	1108	1144	1162	1180	1216	1234	1252

■ストローク別質量

ストローク	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	2300
質量(kg)	37.6	38.8	39.9	41.1	42.1	43.3	44.4	45.6	46.7	47.8	49.0	50.1	51.2	52.4	53.5	54.6	55.8	56.9	58.0	59.2	60.3	61.4	62.5	63.7	64.8	66.0	67.1	68.2	69.4	70.5	71.6	72.8	73.9	75.0

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

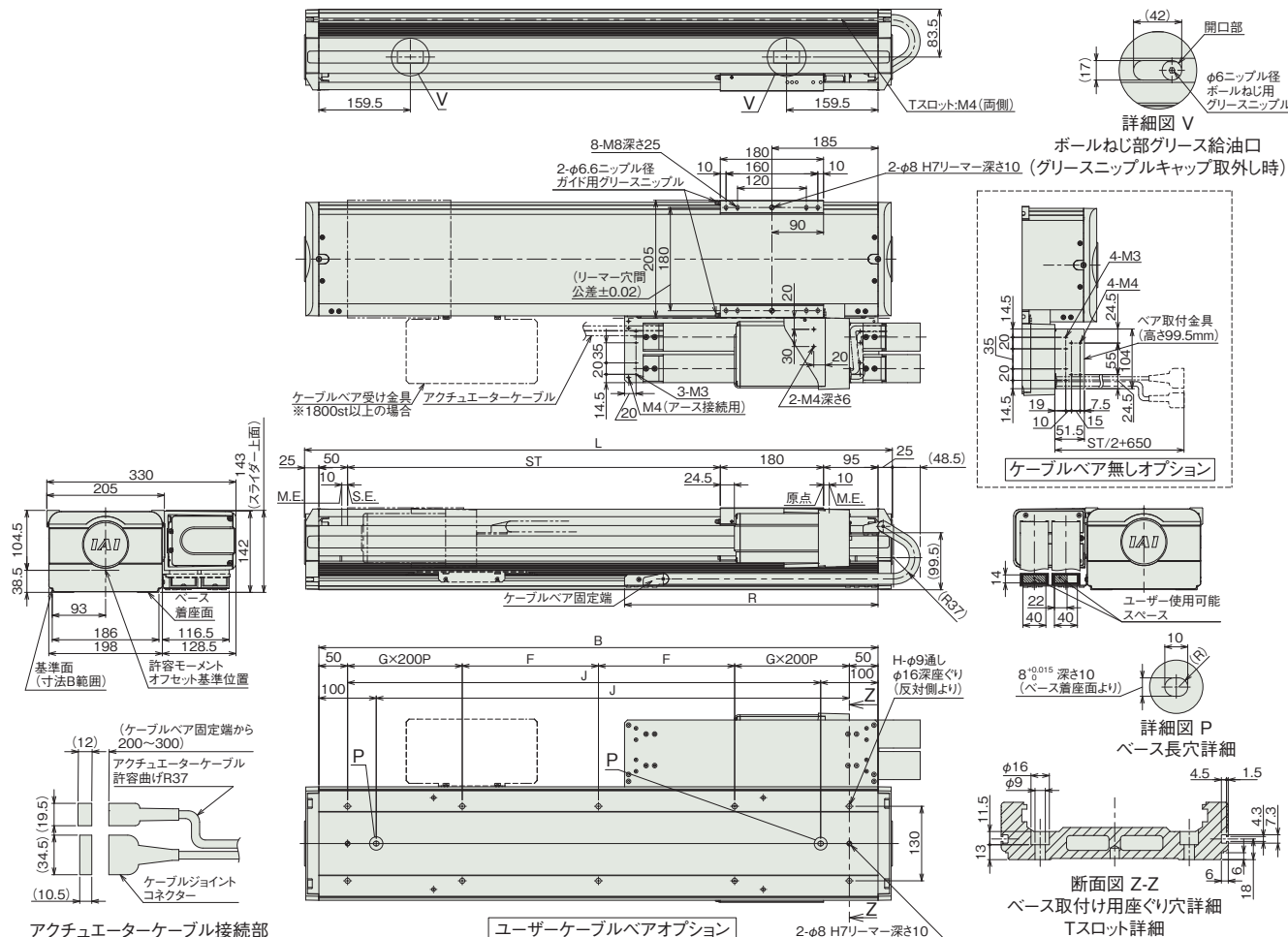
IF

オプション

■NSA-WXMS_ユーザー用ケーブルベア取付方向(標準/UM3)

(注) ケーブルジョイントコネクターには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカカルエンド
S.E.: ストロークエンド



選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

■ストローク別寸法

ストローク	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	2300
L	1025	1075	1125	1175	1225	1275	1325	1375	1425	1475	1525	1575	1625	1675	1725	1775	1825	1875	1925	1975	2025	2075	2125	2175	2225	2275	2325	2375	2425	2475	2525	2575	2625	2675
B	975	1025	1075	1125	1175	1225	1275	1325	1375	1425	1475	1525	1575	1625	1675	1725	1775	1825	1875	1925	1975	2025	2075	2125	2175	2225	2275	2325	2375	2425	2475	2525	2575	2625
F	237.5	262.5	287.5	312.5	337.5	362.5	387.5	412.5	437.5	462.5	487.5	512.5	537.5	562.5	587.5	612.5	637.5	662.5	687.5	712.5	737.5	762.5	787.5	812.5	837.5	862.5	887.5	912.5	937.5	962.5	987.5	1012.5	1037.5	1062.5
G	1	1	1	1	2	2	2	2	2	2	2	2	3	3	3	3	3	3	3	3	3	4	4	4	4	4	4	4	5	5	5	5	5	
H	10	10	10	10	14	14	14	14	14	14	14	14	18	18	18	18	18	18	18	18	22	22	22	22	22	22	22	22	26	26	26	26	26	
J	825	875	925	975	1025	1075	1125	1175	1225	1275	1325	1375	1425	1475	1525	1575	1625	1675	1725	1775	1825	1875	1925	1975	2025	2075	2125	2175	2225	2275	2325	2375	2425	2475
R	442	460	478	514	532	568	586	604	640	658	694	712	730	766	784	802	838	856	892	910	928	964	982	1018	1036	1054	1090	1108	1144	1162	1180	1216	1234	1252

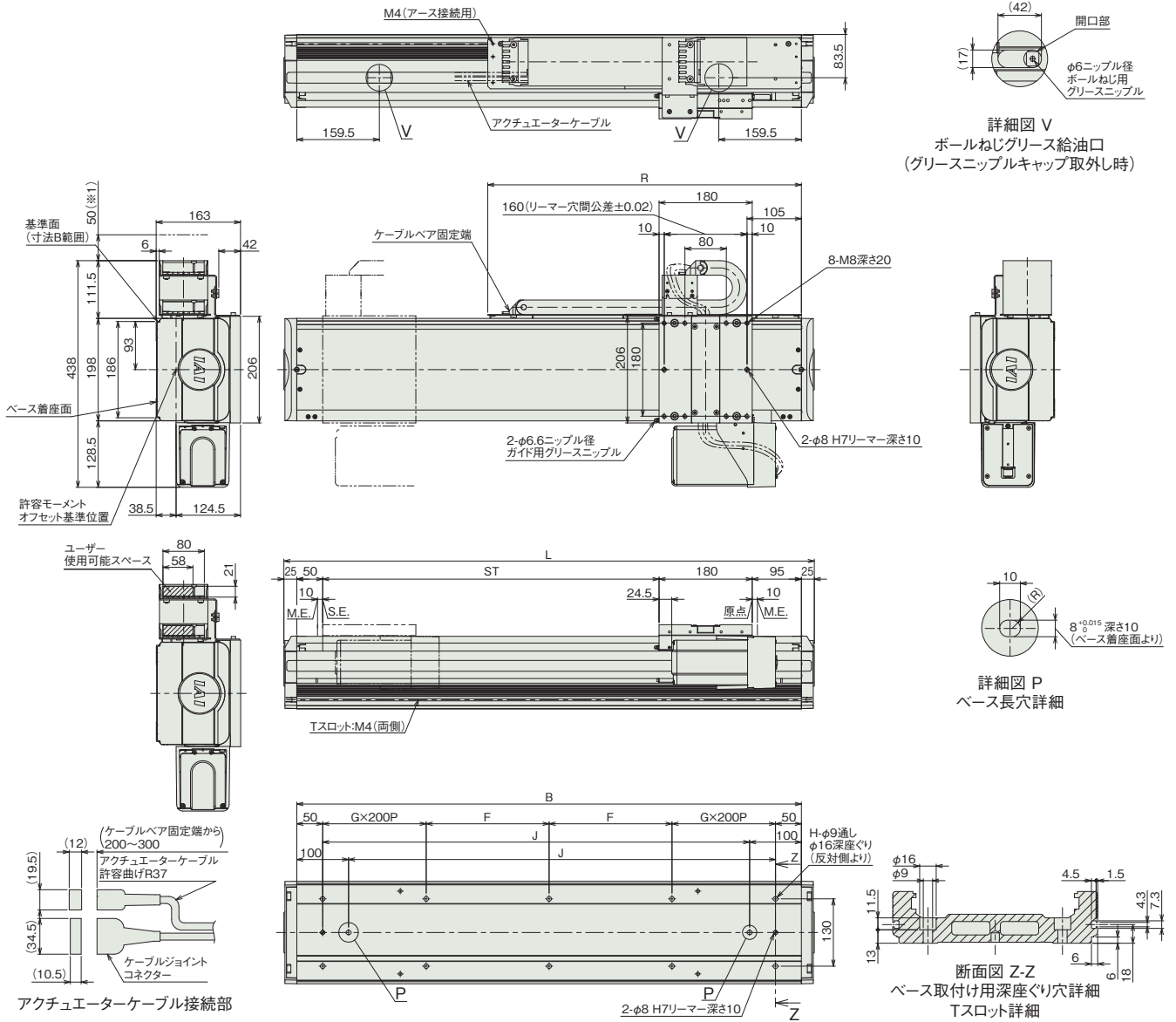
■ストローク別質量

ストローク	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	2300
質量(kg)	38.1	39.3	40.4	41.6	42.7	43.9	45.0	46.2	47.4	48.5	49.7	50.8	52.0	53.1	54.3	55.4	56.6	57.8	58.9	60.1	61.2	62.4	63.5	64.7	65.9	67.0	68.2	69.3	70.5	71.6	72.8	74.0	75.1	76.3
	36.9	38.0	39.1	40.2	41.3	42.4	43.5	44.6	45.7	46.8	47.9	49.0	50.1	51.2	52.3	53.4	54.5	55.6	56.7	57.8	58.9	60.0	61.1	62.2	63.3	64.4	65.5	66.6	67.7	68.8	69.9	71.0	72.1	73.2

■NSA-WXMS 拡張ケーブルベア取付方向(横立て標準/ET5)

※1 ケーブルベアが影らむ可能性があるため、スペースの確保をお願いします。
 (注) ケーブルジョイントコネクターには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
 ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
 (注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
 M.E.: メカニカルエンド
 S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	2300
L	1025	1075	1125	1175	1225	1275	1325	1375	1425	1475	1525	1575	1625	1675	1725	1775	1825	1875	1925	1975	2025	2075	2125	2175	2225	2275	2325	2375	2425	2475	2525	2575	2625	2675
B	975	1025	1075	1125	1175	1225	1275	1325	1375	1425	1475	1525	1575	1625	1675	1725	1775	1825	1875	1925	1975	2025	2075	2125	2175	2225	2275	2325	2375	2425	2475	2525	2575	2625
F	237.5	262.5	287.5	312.5	337.5	362.5	387.5	412.5	437.5	462.5	487.5	512.5	537.5	562.5	587.5	612.5	637.5	662.5	687.5	712.5	737.5	762.5	787.5	812.5	837.5	862.5	887.5	912.5	937.5	962.5	987.5	1012.5	1037.5	1062.5
G	1	1	1	1	2	2	2	2	2	2	2	2	3	3	3	3	3	3	3	3	3	4	4	4	4	4	4	4	5	5	5	5	5	5
H	10	10	10	10	14	14	14	14	14	14	14	14	18	18	18	18	18	18	18	18	22	22	22	22	22	22	22	22	26	26	26	26	26	26
J	825	875	925	975	1025	1075	1125	1175	1225	1275	1325	1375	1425	1475	1525	1575	1625	1675	1725	1775	1825	1875	1925	1975	2025	2075	2125	2175	2225	2275	2325	2375	2425	2475
R	606	632	657	682	707	731	758	782	806	833	857	881	905	932	956	983	1006	1032	1056	1082	1106	1132	1156	1182	1206	1230	1256	1282	1306	1331	1357	1382	1406	1431

■ストローク別質量

ストローク	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	2300
質量(kg)	38.9	40.0	41.1	42.2	43.3	44.4	45.5	46.6	47.7	48.8	49.9	51.0	52.0	53.1	54.2	55.4	56.5	57.6	58.7	59.8	60.8	61.9	63.0	64.1	65.2	66.3	67.5	68.6	69.6	70.7	71.8	72.9	74.0	75.1

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

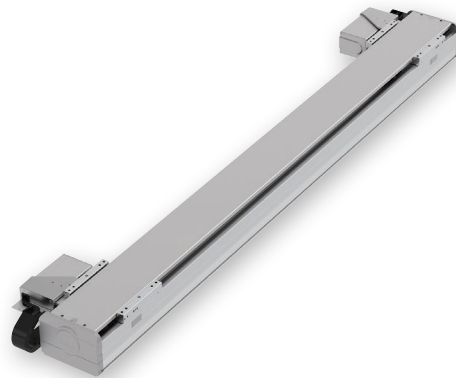
NSA-WXMM

±10μm 標準
 バッテリーレスアプソ
 マルチスライダー
 本体幅 200mm
 750W

■型式項目

NSA - WXMM - WA - 750 - [] - [] - [] - [] - AQ - []

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 WA バッテリーレスアプソ	モーター種類 750 750W	リード 50 50mm 25 25mm	ストローク 300 300mm 2300 2300mm (50mm毎)	適応コントローラー T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し S 3m M 5m X [] 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	---------------------------	--------------------	---------------------------	--	---	---	---------------------------



CE RoHS 10
 水平 横立て 天吊り 垂直

選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

■ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
300	-	1350	-
350	-	1400	-
400	-	1450	-
450	-	1500	-
500	-	1550	-
550	-	1600	-
600	-	1650	-
650	-	1700	-
700	-	1750	-
750	-	1800	-
800	-	1850	-
850	-	1900	-
900	-	1950	-
950	-	2000	-
1000	-	2050	-
1050	-	2100	-
1100	-	2150	-
1150	-	2200	-
1200	-	2250	-
1250	-	2300	-
1300	-	-	-

(注) 標準ケーブルベア付きの価格です。

■ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	X21(21m) ~ X25(25m)	-	-
	X26(26m) ~ X30(30m)	-	-
	-	-	-

(注) ロボットケーブルです。



- 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 取付け物体の重心位置は、張出し距離の1/2以下としてください。張出し距離や負荷モーメントが許容値内であっても、動作中に異常な振動や音などが発生する場合は、動作条件を緩めてご使用ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向900mm以下です。張出し負荷長は1-16ページの図をご確認ください。
- 負荷率により使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は1-282ページをご確認ください。
- 対応設置姿勢に関しては1-261ページをご確認ください。

■オプション価格表 (標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格
AQシール (標準装備) (注1)	AQ	3-655	-
標準ケーブルベア取付方向 (標準) (注2)	CT3	3-656	-
標準ケーブルベア取付方向 (勝手違い) (注2)	CT4	3-656	-
吊り金具	EB	3-656	-
拡張ケーブルベア取付方向 (横立て標準) (注2)	ET5	3-661	-
拡張ケーブルベア取付方向 (横立て勝手違い) (注2)	ET6	3-661	-
拡張ケーブルベア取付方向 (天吊り標準) (注2)	ET7	3-661	-
拡張ケーブルベア取付方向 (天吊り勝手違い) (注2)	ET8	3-661	-
ケーブルベア無し (標準) (注2)	NT3	3-658	-
ケーブルベア無し (勝手違い) (注2)	NT4	3-658	-
ユーザー用ケーブルベア取付方向 (標準) (注2)	UM3	3-661	-
ユーザー用ケーブルベア取付方向 (勝手違い) (注2)	UM4	3-661	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。
 (注2) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。

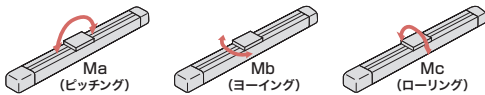
■メインスペック

項目		内容	
リード	ボールねじリード (mm)	50	25
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	60 120
		最高速度 (mm/s)	2500 1300
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	0.3 0.3
		最高加減速度 (G)	0.9 1
推力	定格推力 (N)	255.3	510.6
ストローク	最小ストローク (mm)	300	300
	最大ストローク (mm)	2300	2300
	ストロークピッチ (mm)	50	50

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ25mm 転造C5相当
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロスモーション	0.02mm以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 774 N·m
	Mb: 1106 N·m
	Mc: 2175 N·m
動的許容モーメント (注3)	Ma: 162 N·m
	Mb: 231 N·m
	Mc: 455 N·m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	-
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター (200V)
エンコーダ種類	バッテリーレスアブソリュート (17bit)
エンコーダパルス数	131072 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注3) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。

リード (mm)	最高速度 (mm/s)	加速度 (G)							
		0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0
50	2500	60	45	35	29	22	17	12	-
25	1300	120	90	70	52	40	29	20	11

■ストロークと最高速度

リード	ストローク	最高速度
	300~2300 (50mm毎)	
50		2500
25		1300

(単位はmm/s)

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

寸法図

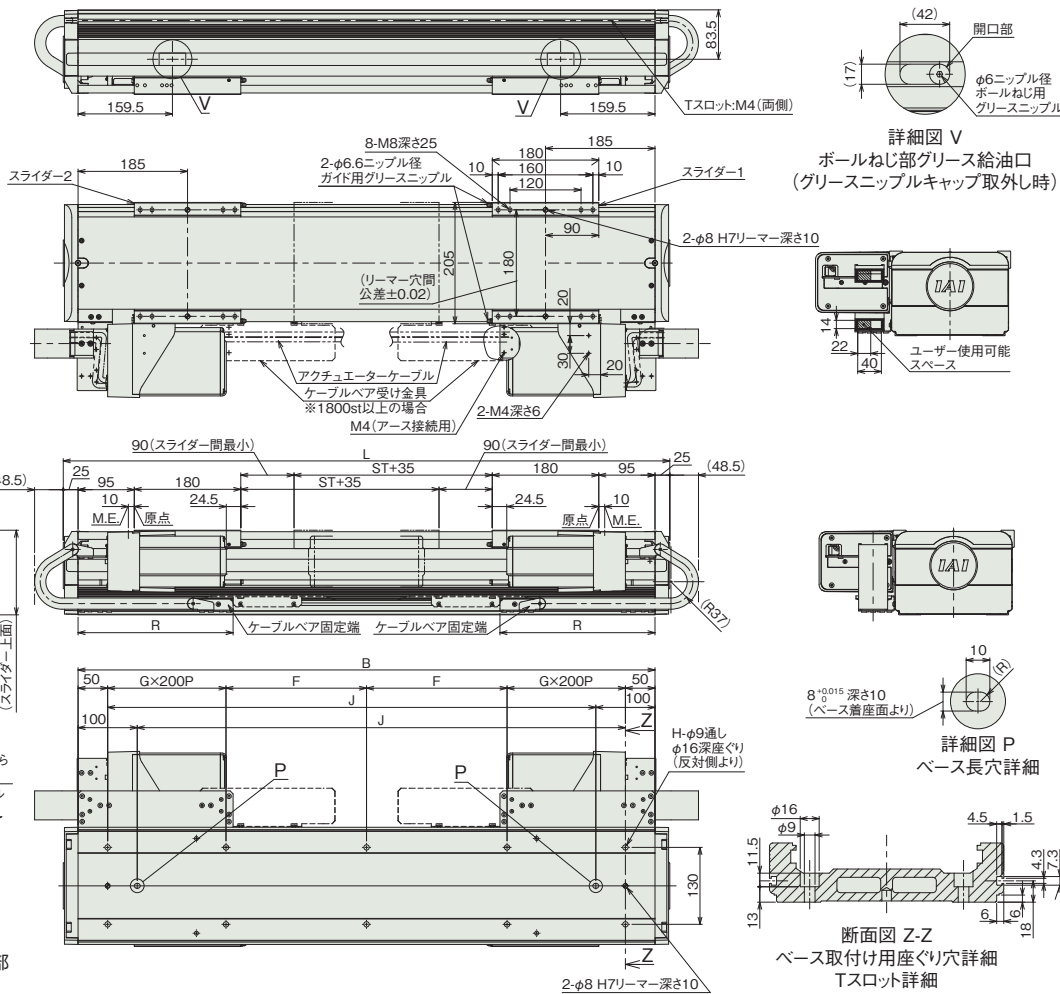
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

■NSA-WXMM 標準ケーブルベア取付方向(標準/CT3)

(注) ケーブルジョイントコネクタには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド



■ストローク別寸法

ストローク	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	2300
L	1025	1075	1125	1175	1225	1275	1325	1375	1425	1475	1525	1575	1625	1675	1725	1775	1825	1875	1925	1975	2025	2075	2125	2175	2225	2275	2325	2375	2425	2475	2525	2575	2625	2675	2725	2775	2825	2875	2925	2975	3025
B	975	1025	1075	1125	1175	1225	1275	1325	1375	1425	1475	1525	1575	1625	1675	1725	1775	1825	1875	1925	1975	2025	2075	2125	2175	2225	2275	2325	2375	2425	2475	2525	2575	2625	2675	2725	2775	2825	2875	2925	2975
F	237.5	262.5	287.5	312.5	337.5	362.5	387.5	412.5	437.5	462.5	487.5	512.5	537.5	562.5	587.5	612.5	637.5	662.5	687.5	712.5	737.5	762.5	787.5	812.5	837.5	862.5	887.5	912.5	937.5	962.5	987.5	1012.5	1037.5	1062.5	1087.5	1112.5	1137.5	1162.5	1187.5	1212.5	1237.5
G	1	1	1	1	2	2	2	2	2	2	2	2	3	3	3	3	3	3	3	3	4	4	4	4	4	4	4	4	5	5	5	5	5	5	5	5	6	6	6	6	6
H	10	10	10	10	14	14	14	14	14	14	14	14	18	18	18	18	18	18	18	18	22	22	22	22	22	22	22	22	26	26	26	26	26	26	26	26	30	30	30	30	30
J	825	875	925	975	1025	1075	1125	1175	1225	1275	1325	1375	1425	1475	1525	1575	1625	1675	1725	1775	1825	1875	1925	1975	2025	2075	2125	2175	2225	2275	2325	2375	2425	2475	2525	2575	2625	2675	2725	2775	2825
R	262	280	316	334	352	388	406	442	460	478	514	532	568	586	604	640	658	694	712	730	766	784	802	838	856	892	910	928	964	982	1018	1036	1054	1090	1108	1144	1162	1180	1216	1234	1252

■ストローク別質量

ストローク	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	2300
質量(kg)	50.0	51.2	52.4	53.5	54.6	55.8	56.9	58.1	59.3	60.4	61.6	62.7	63.9	65.0	66.2	67.4	68.5	69.7	70.9	72.0	73.1	74.3	75.4	76.6	77.8	78.9	80.1	81.2	82.4	83.5	84.7	85.9	87.0	88.2	89.4	90.5	91.6	92.8	94.0	95.1	96.3

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

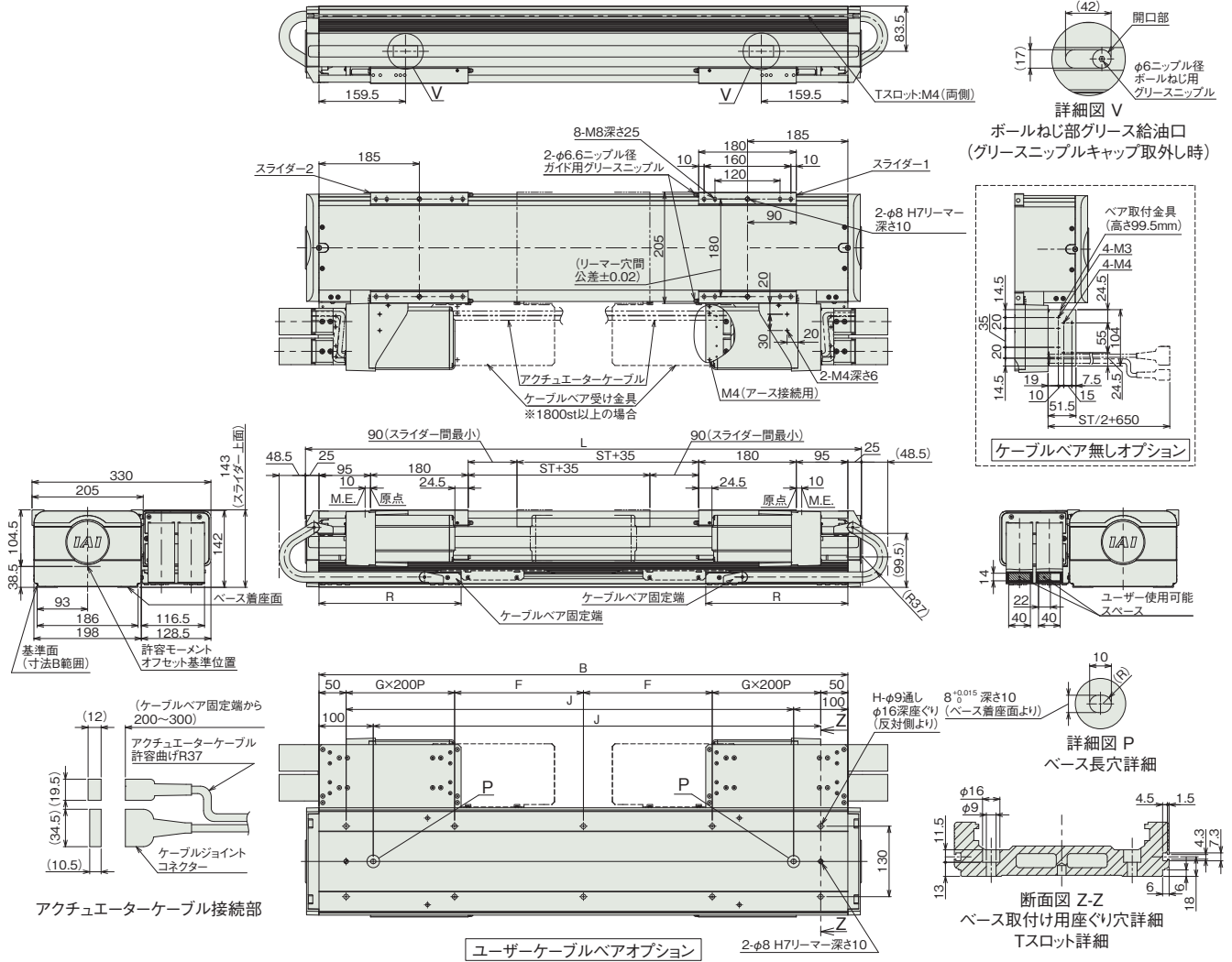
IF

オプション

■NSA-WXMM_ユーザー用ケーブルベア取付方向(標準/UM3)

(注) ケーブルジョイントコネクターには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド



選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISP8

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

■ストローク別寸法

ストローク	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	2300		
L	1025	1075	1125	1175	1225	1275	1325	1375	1425	1475	1525	1575	1625	1675	1725	1775	1825	1875	1925	1975	2025	2075	2125	2175	2225	2275	2325	2375	2425	2475	2525	2575	2625	2675	2725	2775	2825	2875	2925	2975	3025		
B	975	1025	1075	1125	1175	1225	1275	1325	1375	1425	1475	1525	1575	1625	1675	1725	1775	1825	1875	1925	1975	2025	2075	2125	2175	2225	2275	2325	2375	2425	2475	2525	2575	2625	2675	2725	2775	2825	2875	2925	2975		
F	237.5	262.5	287.5	312.5	337.5	362.5	387.5	412.5	437.5	462.5	487.5	512.5	537.5	562.5	587.5	612.5	637.5	662.5	687.5	712.5	737.5	762.5	787.5	812.5	837.5	862.5	887.5	912.5	937.5	962.5	987.5	1012.5	1037.5	1062.5	1087.5	1112.5	1137.5	1162.5	1187.5	1212.5	1237.5		
G	1	1	1	1	2	2	2	2	2	2	2	2	3	3	3	3	3	3	3	3	4	4	4	4	4	4	4	4	5	5	5	5	5	5	5	5	5	6	6	6	6	6	
H	10	10	10	10	14	14	14	14	14	14	14	14	18	18	18	18	18	18	18	18	22	22	22	22	22	22	22	22	26	26	26	26	26	26	26	26	26	26	30	30	30	30	30
J	825	875	925	975	1025	1075	1125	1175	1225	1275	1325	1375	1425	1475	1525	1575	1625	1675	1725	1775	1825	1875	1925	1975	2025	2075	2125	2175	2225	2275	2325	2375	2425	2475	2525	2575	2625	2675	2725	2775	2825		
R	262	280	316	334	352	388	406	442	460	478	514	532	568	586	604	640	658	694	712	730	766	784	802	838	856	892	910	928	964	982	1018	1036	1054	1090	1108	1144	1162	1180	1216	1234	1252		

■ストローク別質量

質量(kg)	ストローク	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	2300
質量(kg)	ユーザーケーブルベア付き	50.8	52.0	53.3	54.5	55.6	56.9	58.1	59.4	60.5	61.7	63.0	64.2	65.4	66.6	67.8	69.1	70.2	71.5	72.7	73.9	75.1	76.3	77.5	78.8	80.0	81.2	82.4	83.6	84.8	86.0	87.3	88.5	89.7	90.9	92.1	93.4	94.5	95.7	97.0	98.2	99.4
	ケーブルベア無し	49.3	50.4	51.5	52.6	53.7	54.8	55.9	57.0	58.1	59.2	60.3	61.4	62.5	63.6	64.7	65.8	66.9	68.0	69.1	70.2	71.3	72.4	73.5	74.6	75.7	76.8	77.9	79.0	80.1	81.2	82.3	83.4	84.5	85.6	86.7	87.8	88.9	90.0	91.1	92.2	93.3

選定

注意事項

スライダー

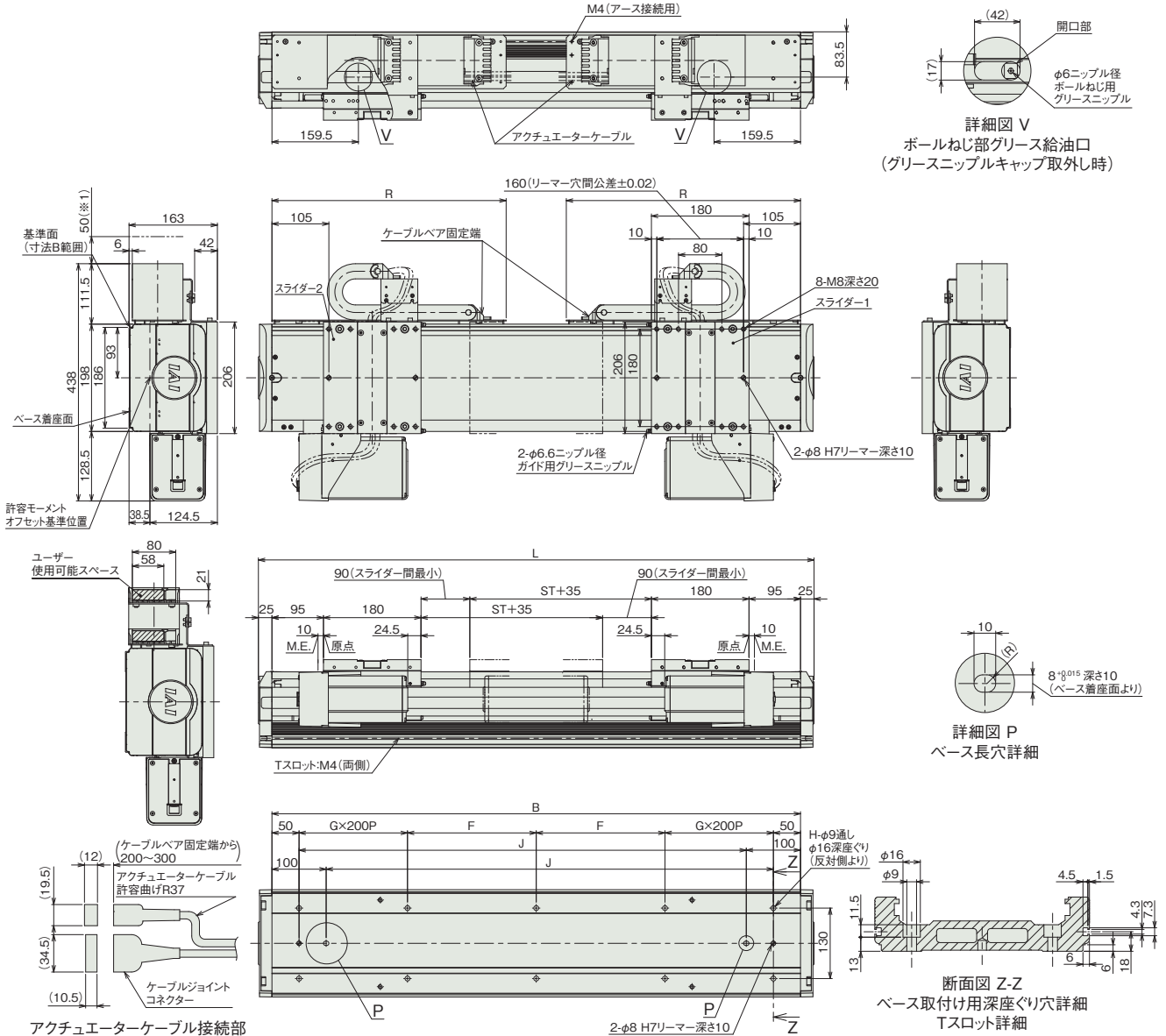
リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

■NSA-WXMM 拡張ケーブルベア取付方向 (横立て標準/ET5)

※1 ケーブルベアが膨らむ可能性があるため、スペースの確保をお願いします。
 (注) ケーブルジョイントコネクタには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
 ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
 (注) 原点復帰を行った場合はスライダーがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
 M.E.: メカニカルエンド



■ストローク別寸法

ストローク	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	2300		
L	1025	1075	1125	1175	1225	1275	1325	1375	1425	1475	1525	1575	1625	1675	1725	1775	1825	1875	1925	1975	2025	2075	2125	2175	2225	2275	2325	2375	2425	2475	2525	2575	2625	2675	2725	2775	2825	2875	2925	2975	3025		
B	975	1025	1075	1125	1175	1225	1275	1325	1375	1425	1475	1525	1575	1625	1675	1725	1775	1825	1875	1925	1975	2025	2075	2125	2175	2225	2275	2325	2375	2425	2475	2525	2575	2625	2675	2725	2775	2825	2875	2925	2975		
F	237.5	262.5	287.5	312.5	337.5	362.5	387.5	412.5	437.5	462.5	487.5	512.5	537.5	562.5	587.5	612.5	637.5	662.5	687.5	712.5	737.5	762.5	787.5	812.5	837.5	862.5	887.5	912.5	937.5	962.5	987.5	1012.5	1037.5	1062.5	1087.5	1112.5	1137.5	1162.5	1187.5	1212.5	1237.5	1262.5	1287.5
G	1	1	1	1	2	2	2	2	2	2	2	3	3	3	3	3	3	3	3	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	5	5	5	5	5	5	5	6	6	6	6	6	6	6
H	10	10	10	10	14	14	14	14	14	14	14	14	18	18	18	18	18	18	18	22	22	22	22	22	22	22	22	22	26	26	26	26	26	26	26	26	30	30	30	30	30	30	30
J	825	875	925	975	1025	1075	1125	1175	1225	1275	1325	1375	1425	1475	1525	1575	1625	1675	1725	1775	1825	1875	1925	1975	2025	2075	2125	2175	2225	2275	2325	2375	2425	2475	2525	2575	2625	2675	2725	2775	2825	2875	
R	432	457	482	506	532	557	582	606	632	657	682	707	731	758	782	806	833	857	881	905	932	956	983	1006	1032	1056	1082	1106	1132	1156	1182	1206	1230	1256	1282	1306	1331	1357	1382	1406	1431	1456	

■ストローク別質量

ストローク	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	2300
質量 (kg)	54.9	56.0	57.1	58.2	59.3	60.4	61.5	62.6	63.7	64.8	65.9	67.0	68.1	69.2	70.3	71.4	72.5	73.6	74.7	75.8	76.9	78.0	79.1	80.2	81.3	82.4	83.5	84.6	85.6	86.8	87.9	89.0	90.1	91.2	92.3	93.4	94.5	95.6	96.7	97.8	98.9

NSA-WXMXS

±10μm 標準	バッテリー レスアプソ	サポート 機構	本体幅 200 mm	750 W
-------------	----------------	------------	------------------	----------

■型式項目

NSA - WXMXS - WA - 750 - [] - [] - [] - [] - AQ - []

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 WA バッテリーレスアプソ	モーター種類 750 750W	リード 50 50mm 25 25mm	ストローク 2350 2350mm 3000 3000mm (50mm毎)	適応コントローラー T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し S 3m M 5m X □ 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	-----------------------------	----------------------	-------------------------------	--	---	---	---------------------------



水平	横立て	天吊り	垂直
----	-----	-----	----

CE RoHS 10

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格
2350	-
2400	-
2450	-
2500	-
2550	-
2600	-
2650	-
2700	-
2750	-
2800	-
2850	-
2900	-
2950	-
3000	-

(注) 標準ケーブルベア付きの価格です。

■オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格
AQシール(標準装備)(注1)	AQ	3-655	-
標準ケーブルベア取付方向(標準)(注2)	CT3	3-663	-
標準ケーブルベア取付方向(勝手違い)(注2)	CT4	3-656	-
吊り金具	EB	3-656	-
拡張ケーブルベア取付方向(横立て標準)(注2)	ET5	3-656	-
拡張ケーブルベア取付方向(横立て勝手違い)(注2)	ET6	3-656	-
拡張ケーブルベア取付方向(天吊り標準)(注2)	ET7	3-656	-
拡張ケーブルベア取付方向(天吊り勝手違い)(注2)	ET8	3-656	-
原点逆仕様	NM	3-658	-
ケーブルベア無し(標準)(注2)	NT3	3-658	-
ケーブルベア無し(勝手違い)(注2)	NT4	3-658	-
ユーザー用ケーブルベア取付方向(標準)(注2)	UM3	3-661	-
ユーザー用ケーブルベア取付方向(勝手違い)(注2)	UM4	3-661	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。
(注2) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。

■ケーブル長価格表

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	X21(21m) ~ X25(25m)	-	-
	X26(26m) ~ X30(30m)	-	-

POINT
選定上の注意

- (1) 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) 取付け物体の重心位置は、張出し距離の1/2以下としてください。張出し距離や負荷モーメントが許容値内であっても、動作中に異常な振動や音が発生する場合は、動作条件を緩めてご使用ください。
- (3) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向900mm以下です。張出し負荷長は1-16ページの図をご確認ください。
- (4) 負荷率により使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は1-282ページをご確認ください。
- (5) 対応設置姿勢に関しては1-261ページをご確認ください。

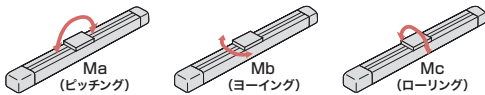
■メインスペック

項目		内容	
リード	ボールねじリード (mm)	50	25
	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	60 120
水平	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	2500 1300
		定格加減速度 (G)	0.3 0.3
		最高加減速度 (G)	0.9 1
推力	定格推力 (N)	255.3	510.6
ストローク	最小ストローク (mm)	2350	2350
	最大ストローク (mm)	3000	3000
	ストロークピッチ (mm)	50	50

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ25mm 転造C5相当
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロスモーション	0.02mm以下
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma：774 N・m
	Mb：1106 N・m
	Mc：2175 N・m
動的許容モーメント (注3)	Ma：162 N・m
	Mb：231 N・m
	Mc：455 N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	—
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター (200V)
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート (17bit)
エンコーダーパルス数	131072 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注3) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。

リード (mm)	最高速度 (mm/s)	加速度 (G)							
		0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0
50	2500	60	45	35	29	22	17	12	—
25	1300	120	90	70	52	40	29	20	11

■ストロークと最高速度

リード	ストローク	最高速度
	2350~3000 (50mm毎)	
50		2500
25		1300

(単位はmm/s)

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

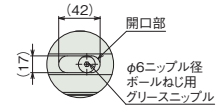
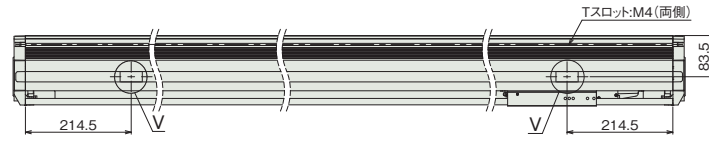
IF

オプション

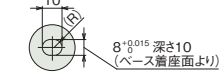
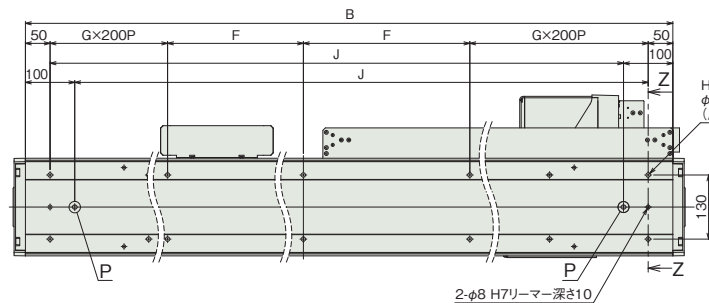
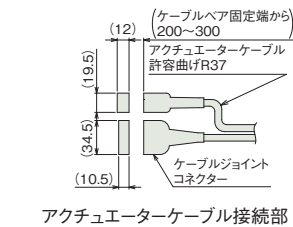
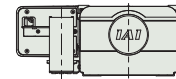
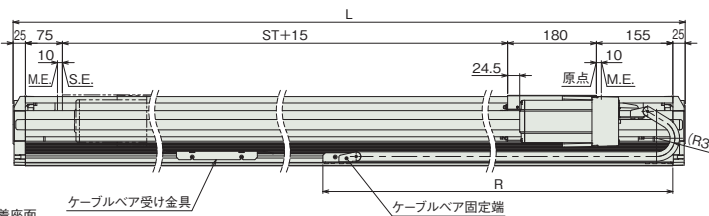
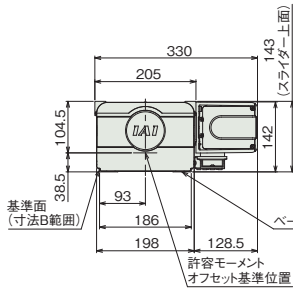
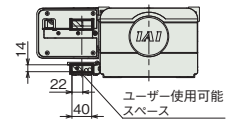
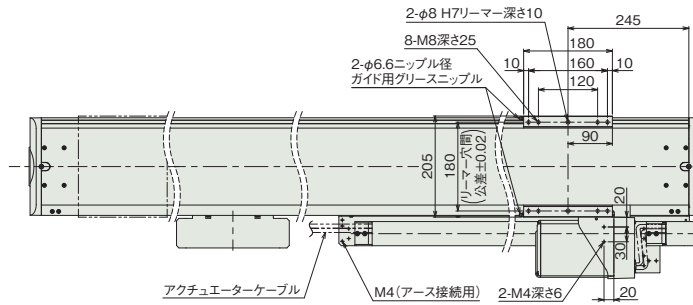
■NSA-WXMXS_標準ケーブルベア取付方向(標準/CT3)

(注) ケーブルジョイントコネクターには、モーターケーブルおよびエンコーダーケーブルを接続します。
 ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
 (注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

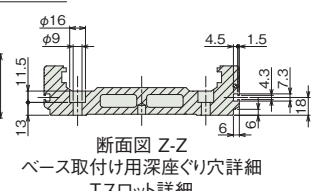
ST: ストローク
 M.E.: メカニカルエンド
 S.E.: ストロークエンド



詳細図 V
 ボールねじ部グリス給油口
 (グリスニップルキャップ取外し時)



詳細図 P
 ベース長穴詳細



■ストローク別寸法

ストローク	2350	2400	2450	2500	2550	2600	2650	2700	2750	2800	2850	2900	2950	3000
L	2825	2875	2925	2975	3025	3075	3125	3175	3225	3275	3325	3375	3425	3475
B	2775	2825	2875	2925	2975	3025	3075	3125	3175	3225	3275	3325	3375	3425
F	137.5	162.5	187.5	212.5	237.5	262.5	287.5	312.5	137.5	162.5	187.5	212.5	237.5	262.5
G	6	6	6	6	6	6	6	6	7	7	7	7	7	7
H	30	30	30	30	30	30	30	30	34	34	34	34	34	34
J	2625	2675	2725	2775	2825	2875	2925	2975	3025	3075	3125	3175	3225	3275
R	1349	1367	1403	1421	1439	1475	1493	1529	1547	1565	1601	1619	1655	1673

■ストローク別質量

ストローク	2350	2400	2450	2500	2550	2600	2650	2700	2750	2800	2850	2900	2950	3000
質量 (kg)	79.9	81.1	82.2	83.4	84.5	85.6	86.8	87.9	89.0	90.1	91.3	92.4	93.6	94.7

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

NSA

NS

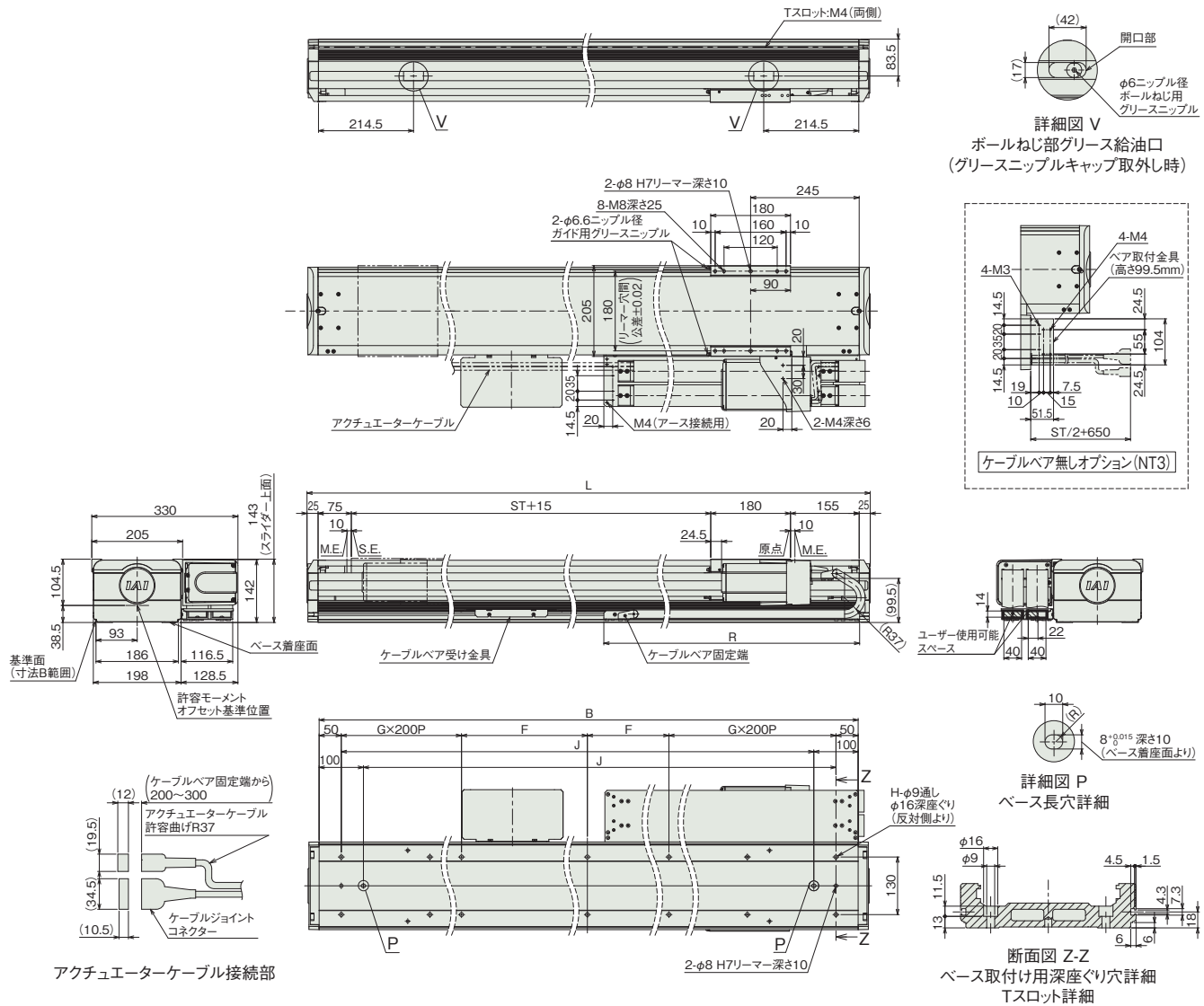
IF

オプション

■NSA-WXMXS ユーザー用ケーブルベア取付方向(標準/UM3)

(注) ケーブルジョイントコネクターには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカカルエンド
S.E.: ストロークエンド



選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

ストローク	2350	2400	2450	2500	2550	2600	2650	2700	2750	2800	2850	2900	2950	3000
L	2825	2875	2925	2975	3025	3075	3125	3175	3225	3275	3325	3375	3425	3475
B	2775	2825	2875	2925	2975	3025	3075	3125	3175	3225	3275	3325	3375	3425
F	137.5	162.5	187.5	212.5	237.5	262.5	287.5	312.5	137.5	162.5	187.5	212.5	237.5	262.5
G	6	6	6	6	6	6	6	6	7	7	7	7	7	7
H	30	30	30	30	30	30	30	30	34	34	34	34	34	34
J	2625	2675	2725	2775	2825	2875	2925	2975	3025	3075	3125	3175	3225	3275
R	1349	1367	1403	1421	1439	1475	1493	1529	1547	1565	1601	1619	1655	1673

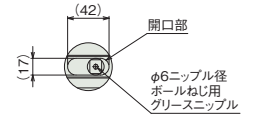
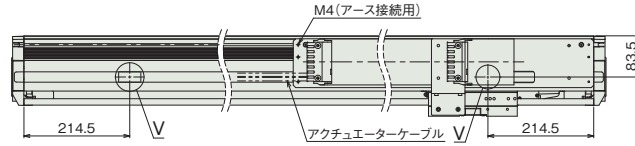
■ストローク別質量

ストローク	2350	2400	2450	2500	2550	2600	2650	2700	2750	2800	2850	2900	2950	3000	
質量 (kg)	ユーザー用ケーブルベア付き	81.4	82.6	83.7	84.9	86.0	87.2	88.4	89.5	90.7	91.8	93.0	94.1	95.3	96.5
	ケーブルベア無し	77.8	78.9	80.0	81.1	82.2	83.3	84.4	85.5	86.6	87.7	88.8	89.9	91.0	92.1

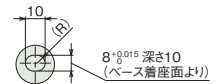
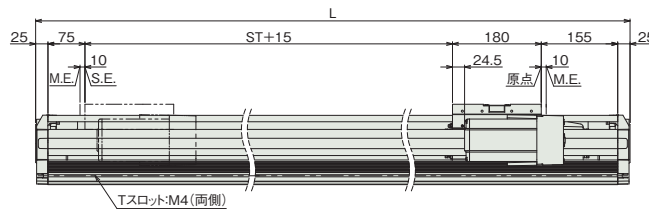
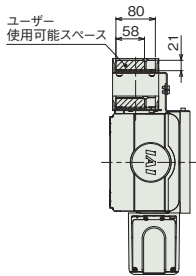
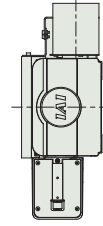
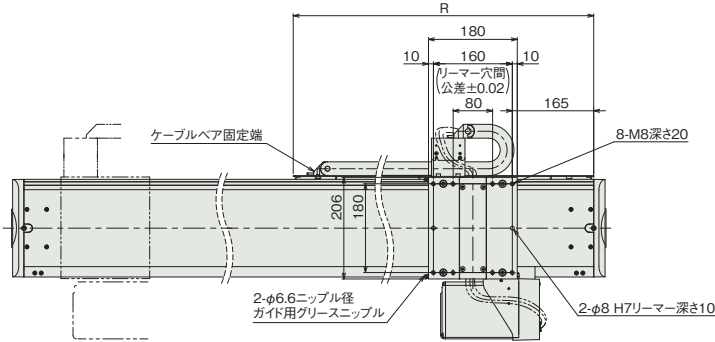
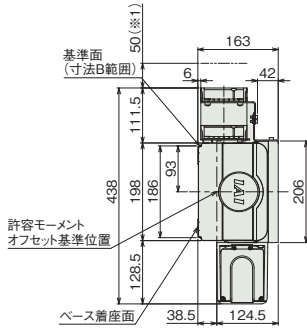
■NSA-WXMXS 拡張ケーブルペア取付方向(横立て標準/ET5)

※1 ケーブルペアが影らむ可能性があるため、スペースの確保をお願いします。
 (注) ケーブルジョイントコネクタには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
 ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
 (注) 原点復帰を行った場合はスライダーがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

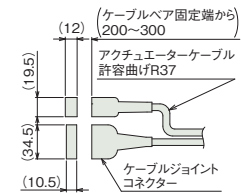
ST: ストローク
 M.E.: メカカルエンド
 S.E.: ストロークエンド



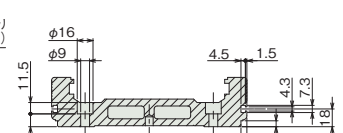
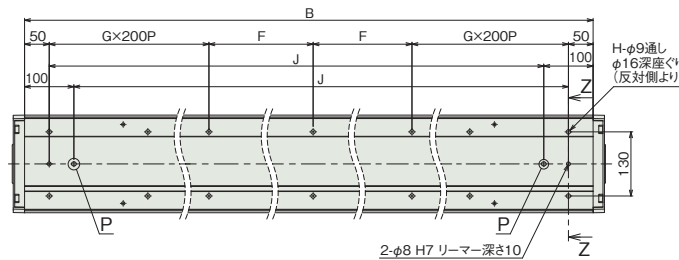
詳細図 V
 ボールねじ部グリス給油口
 (グリスニップルキャップ取外し時)



詳細図 P
 ベース長穴詳細



アクチュエーターケーブル接続部



断面図 Z-Z
 ベース取付け用深座ぐり穴詳細
 Tスロット詳細

■ストローク別寸法

ストローク	2350	2400	2450	2500	2550	2600	2650	2700	2750	2800	2850	2900	2950	3000
L	2825	2875	2925	2975	3025	3075	3125	3175	3225	3275	3325	3375	3425	3475
B	2775	2825	2875	2925	2975	3025	3075	3125	3175	3225	3275	3325	3375	3425
F	137.5	162.5	187.5	212.5	237.5	262.5	287.5	312.5	137.5	162.5	187.5	212.5	237.5	262.5
G	6	6	6	6	6	6	6	6	7	7	7	7	7	7
H	30	30	30	30	30	30	30	30	34	34	34	34	34	34
J	2625	2675	2725	2775	2825	2875	2925	2975	3025	3075	3125	3175	3225	3275
R	1517	1542	1566	1591	1617	1643	1667	1691	1718	1742	1766	1790	1817	1841

■ストローク別質量

ストローク	2350	2400	2450	2500	2550	2600	2650	2700	2750	2800	2850	2900	2950	3000
質量 (kg)	82.3	83.4	84.6	85.7	86.8	88.0	89.2	90.3	91.4	92.6	93.7	94.8	96.0	97.1

選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式
 一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

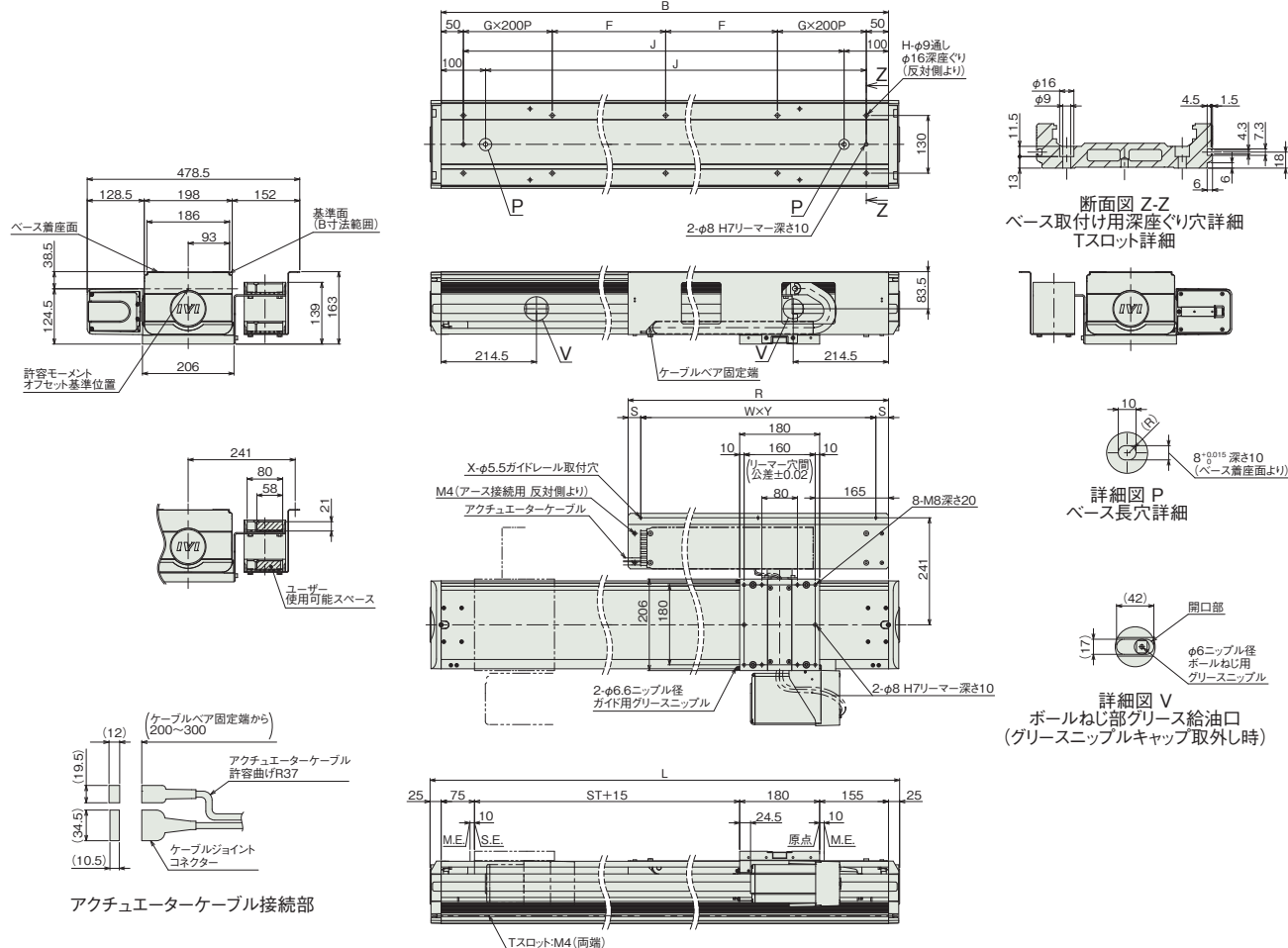
IF

オプション

■NSA-WXMXS 拡張ケーブルベア取付方向(天吊り標準/ET7)

(注) ケーブルジョイントコネクターには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	2350	2400	2450	2500	2550	2600	2650	2700	2750	2800	2850	2900	2950	3000
L	2825	2875	2925	2975	3025	3075	3125	3175	3225	3275	3325	3375	3425	3475
B	2775	2825	2875	2925	2975	3025	3075	3125	3175	3225	3275	3325	3375	3425
F	137.5	162.5	187.5	212.5	237.5	262.5	287.5	312.5	337.5	362.5	387.5	412.5	437.5	462.5
G	6	6	6	6	6	6	6	6	7	7	7	7	7	7
H	30	30	30	30	30	30	30	30	34	34	34	34	34	34
J	2625	2675	2725	2775	2825	2875	2925	2975	3025	3075	3125	3175	3225	3275
R	1473	1498	1522	1547	1573	1598	1622	1647	1673	1698	1722	1746	1773	1797
S	24	24	23.5	23.5	24	24	23.5	28.5	26.5	24	21	18	16.5	28.5
W	5	5	5	5	5	5	5	6	6	6	6	6	6	6
X	6	6	6	6	6	6	6	7	7	7	7	7	7	7
Y	285	290	295	300	305	310	315	265	270	275	280	285	290	290

■ストローク別質量

ストローク	2350	2400	2450	2500	2550	2600	2650	2700	2750	2800	2850	2900	2950	3000
質量 (kg)	83.6	84.8	85.9	87.1	88.3	89.5	90.7	91.9	93.0	94.1	95.2	96.4	97.6	98.8

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続 可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択												
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM				
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	-	-	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	-	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	単相AC200V	●	-	●	●	-	●	-	-	-	●	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	●	-	-	-	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	●	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

選定
注意事項
スライダ
リニアサーボ
ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S
RCP3/4
RCP5
RCA
RCS4
RCS2
RCS3
ISB/
ISPB
SSPA
ISA/
ISPA
ISDB/
ISDPB

NSA
NS
IF
オプション

NSA-WXXMM

±10μm 標準
バッテリーレスアプソ
マルチスライダ
サポート機構
本体幅 200mm
750W

■型式項目

NSA - WXXMM - WA - 750 - [] - [] - [] - [] - AQ - []

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類 WA バッテリーレスアプソ	モーター種類 750 750W	リード 50 50mm 25 25mm	ストローク 2350 2350mm 2650 2650mm (50mm毎)	適応コントローラ T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し S 3m M 5m X [] 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	-----------------------------	--------------------	---------------------------	--	--	---	---------------------------



CE RoHS 10
水平 横立て 天吊り 垂直

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格
2350	-
2400	-
2450	-
2500	-
2550	-
2600	-
2650	-

(注) 標準ケーブルベア付きの価格です。

■オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格
AQシール(標準装備)(注1)	AQ	3-655	-
標準ケーブルベア取付方向(標準)(注2)	CT3	3-663	-
標準ケーブルベア取付方向(勝手違い)(注2)	CT4	3-656	-
吊り金具	EB	3-656	-
拡張ケーブルベア取付方向(横立て標準)(注2)	ET5	3-656	-
拡張ケーブルベア取付方向(横立て勝手違い)(注2)	ET6	3-656	-
拡張ケーブルベア取付方向(天吊り標準)(注2)	ET7	3-656	-
拡張ケーブルベア取付方向(天吊り勝手違い)(注2)	ET8	3-656	-
ケーブルベア無し(標準)(注2)	NT3	3-658	-
ケーブルベア無し(勝手違い)(注2)	NT4	3-658	-
ユーザー用ケーブルベア取付方向(標準)(注2)	UM3	3-661	-
ユーザー用ケーブルベア取付方向(勝手違い)(注2)	UM4	3-661	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。

(注2) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。

■ケーブル長価格表

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	X21(21m) ~ X25(25m)	-	-
	X26(26m) ~ X30(30m)	-	-



- (1) 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) 取付け物体の重心位置は、張出し距離の1/2以下としてください。張出し距離や負荷モーメントが許容値内であっても、動作中に異常な振動や音などが発生する場合は、動作条件を緩めてご使用ください。
- (3) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向900mm以下です。張出し負荷長は1-16ページの図をご確認ください。
- (4) 負荷率により使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は1-282ページをご確認ください。
- (5) 対応設置姿勢に関しては1-261ページをご確認ください。

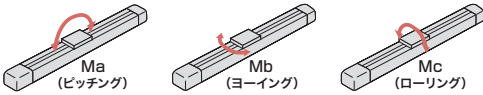
■メインスペック

項目		内容	
リード	ボールねじリード (mm)	50	25
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	60 120
		最高速度 (mm/s)	2500 1300
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	0.3 0.3
		最高加減速度 (G)	0.9 1
推力	定格推力 (N)	255.3	510.6
ストローク	最小ストローク (mm)	2350	2350
	最大ストローク (mm)	2650	2650
	ストロークピッチ (mm)	50	50

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ25mm 転造C5相当
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロスモーション	0.02mm以下
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma：774 N・m
	Mb：1106 N・m
	Mc：2175 N・m
動的許容モーメント (注3)	Ma：162 N・m
	Mb：231 N・m
	Mc：455 N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	—
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター (200V)
エンコーダ種類	バッテリーレスアブソリュート (17bit)
エンコーダパルス数	131072 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注3) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。

リード (mm)	最高速度 (mm/s)	加速度 (G)							
		0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0
50	2500	60	45	35	29	22	17	12	—
25	1300	120	90	70	52	40	29	20	11

■ストロークと最高速度

リード	ストローク	最高速度
	2350~2650 (50mm毎)	
50		2500
25		1300

(単位はmm/s)

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

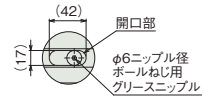
IF

オプション

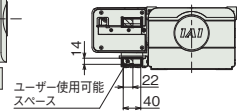
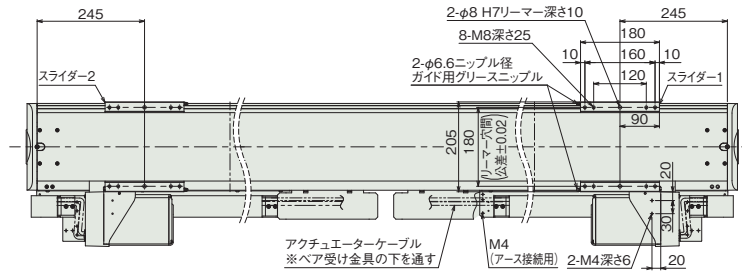
■NSA-WXMXM 標準ケーブルベア取付方向(標準/CT3)

(注) ケーブルジョイントコネクターには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

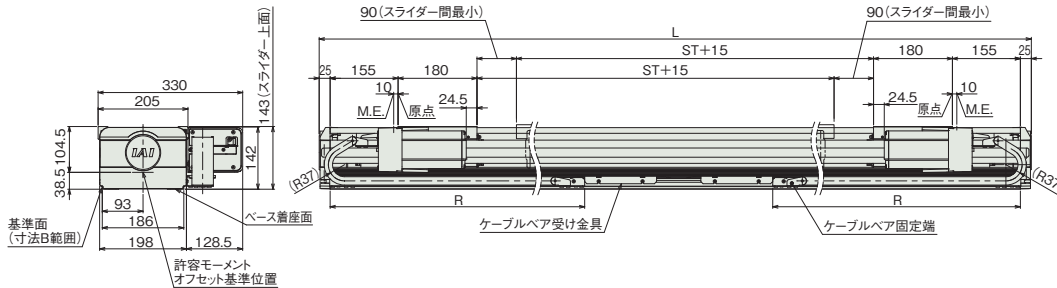
ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド



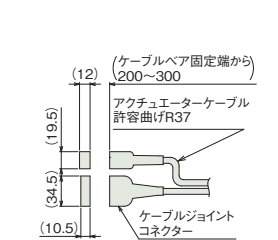
詳細図 V
ボールねじ部グリース給油口
(グリースニップルキャップ取外し時)



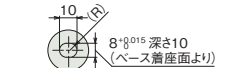
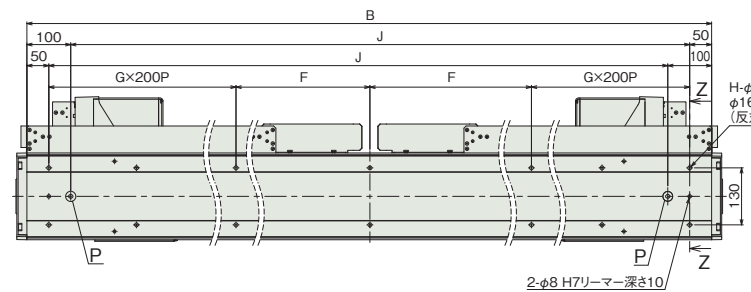
ユーザー使用可能
スペース



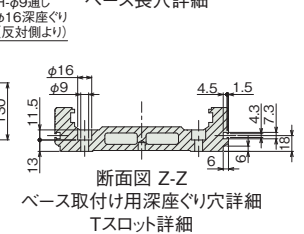
許容モーメント
オフセット基準位置



アクチュエーターケーブル接続部



詳細図 P
ベース長穴詳細



断面図 Z-Z
ベース取付け用深座ぐり穴詳細
Tスロット詳細

■ストローク別寸法

ストローク	2350	2400	2450	2500	2550	2600	2650
L	3175	3225	3275	3325	3375	3425	3475
B	3125	3175	3225	3275	3325	3375	3425
F	312.5	137.5	162.5	187.5	212.5	237.5	262.5
G	6	7	7	7	7	7	7
H	30	34	34	34	34	34	34
J	2975	3025	3075	3125	3175	3225	3275
R	1349	1367	1403	1421	1439	1475	1493

■ストローク別質量

ストローク	2350	2400	2450	2500	2550	2600	2650
質量 (kg)	102.9	104.1	105.3	106.5	107.6	108.8	109.9

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

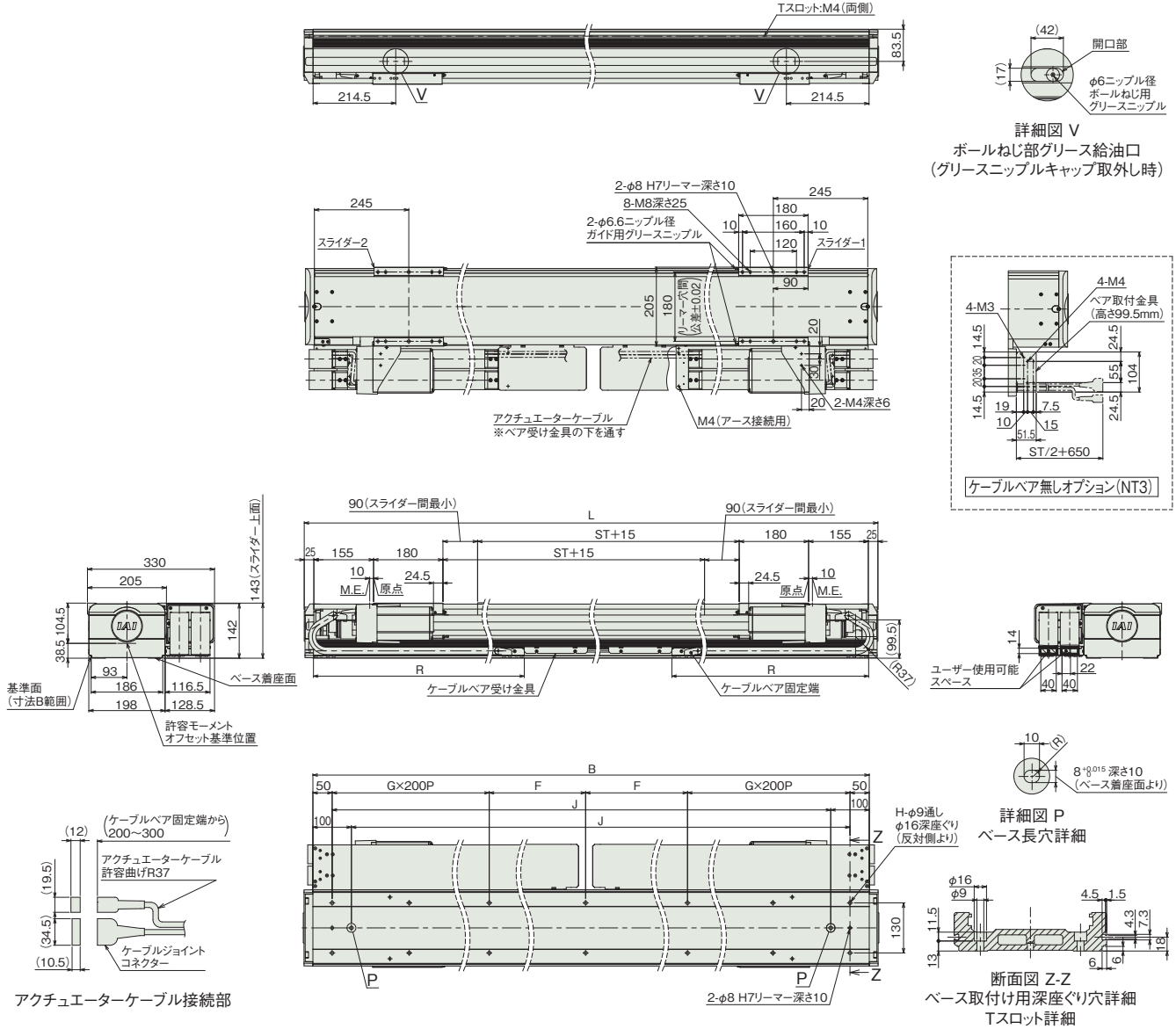
IF

オプション

■NSA-WXMXM_ユーザー用ケーブルベア取付方向(標準/UM3)

(注) ケーブルジョイントコネクターには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド



選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

■ストローク別寸法

ストローク	2350	2400	2450	2500	2550	2600	2650
L	3175	3225	3275	3325	3375	3425	3475
B	3125	3175	3225	3275	3325	3375	3425
F	312.5	137.5	162.5	187.5	212.5	237.5	262.5
G	6	7	7	7	7	7	7
H	30	34	34	34	34	34	34
J	2975	3025	3075	3125	3175	3225	3275
R	1349	1367	1403	1421	1439	1475	1493

■ストローク別質量

質量(kg)	ストローク	2350	2400	2450	2500	2550	2600	2650
	ユーザー用ケーブルベア付き	105.7	106.9	108.1	109.3	110.5	111.8	112.9
	ケーブルベア無し	98.7	99.8	100.9	102.0	103.1	104.2	105.3

■NSA-WXMXM 拡張ケーブルベア取付方向 (横立て標準/ET5)

※1 ケーブルベアが影らむ可能性があるため、スペースの確保をお願いします。
 (注) ケーブルジョイントコネクターには、モーターケーブルおよびエンコーダーケーブルを接続します。
 ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
 (注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
 M.E.: メカニカルエンド

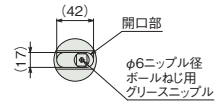
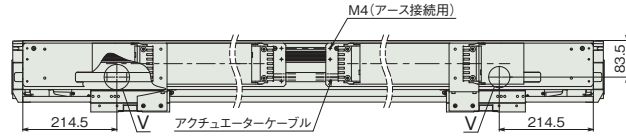
選定

注意事項

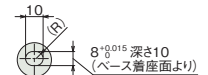
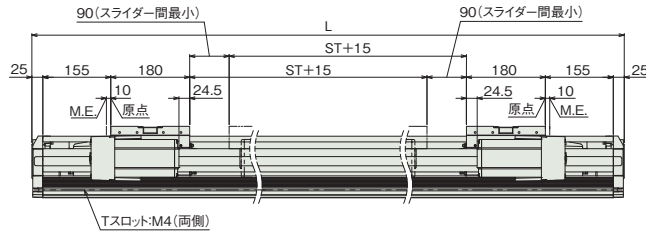
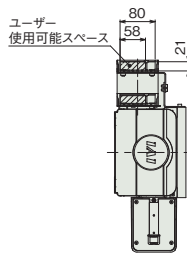
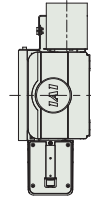
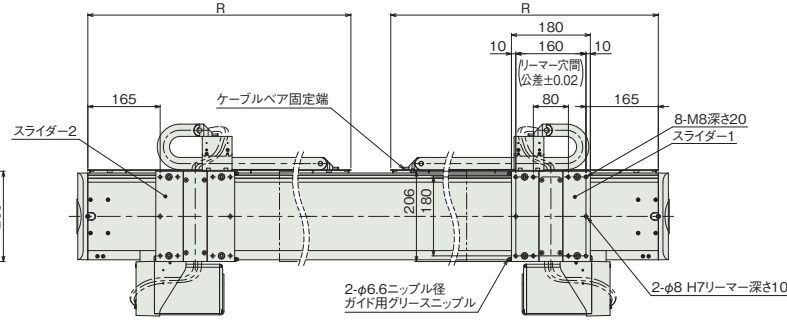
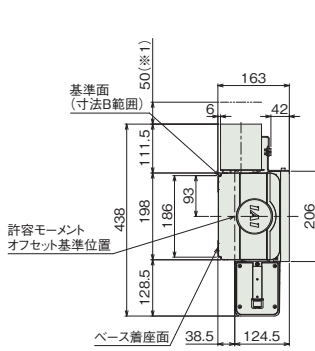
スライダ

リニアサーボ

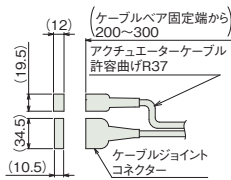
ケーブル型式
 一覧表



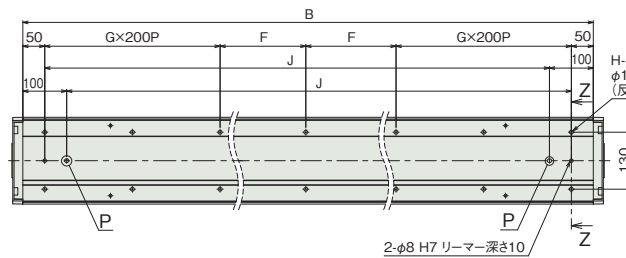
詳細図 V
 ボールねじ部グリース給油口
 (グリースニップルキャップ取外し時)



詳細図 P
 ベース長穴詳細



アクチュエーターケーブル接続部



断面図 Z-Z
 ベース取付け用深座ぐり穴詳細
 Tスロット詳細

■ストローク別寸法

ストローク	2350	2400	2450	2500	2550	2600	2650
L	3175	3225	3275	3325	3375	3425	3475
B	3125	3175	3225	3275	3325	3375	3425
F	312.5	137.5	162.5	187.5	212.5	237.5	262.5
G	6	7	7	7	7	7	7
H	30	34	34	34	34	34	34
J	2975	3025	3075	3125	3175	3225	3275
R	1517	1542	1566	1591	1617	1643	1667

■ストローク別質量

ストローク	2350	2400	2450	2500	2550	2600	2650
質量 (kg)	106.9	108.1	109.2	110.4	111.6	112.9	114.0

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

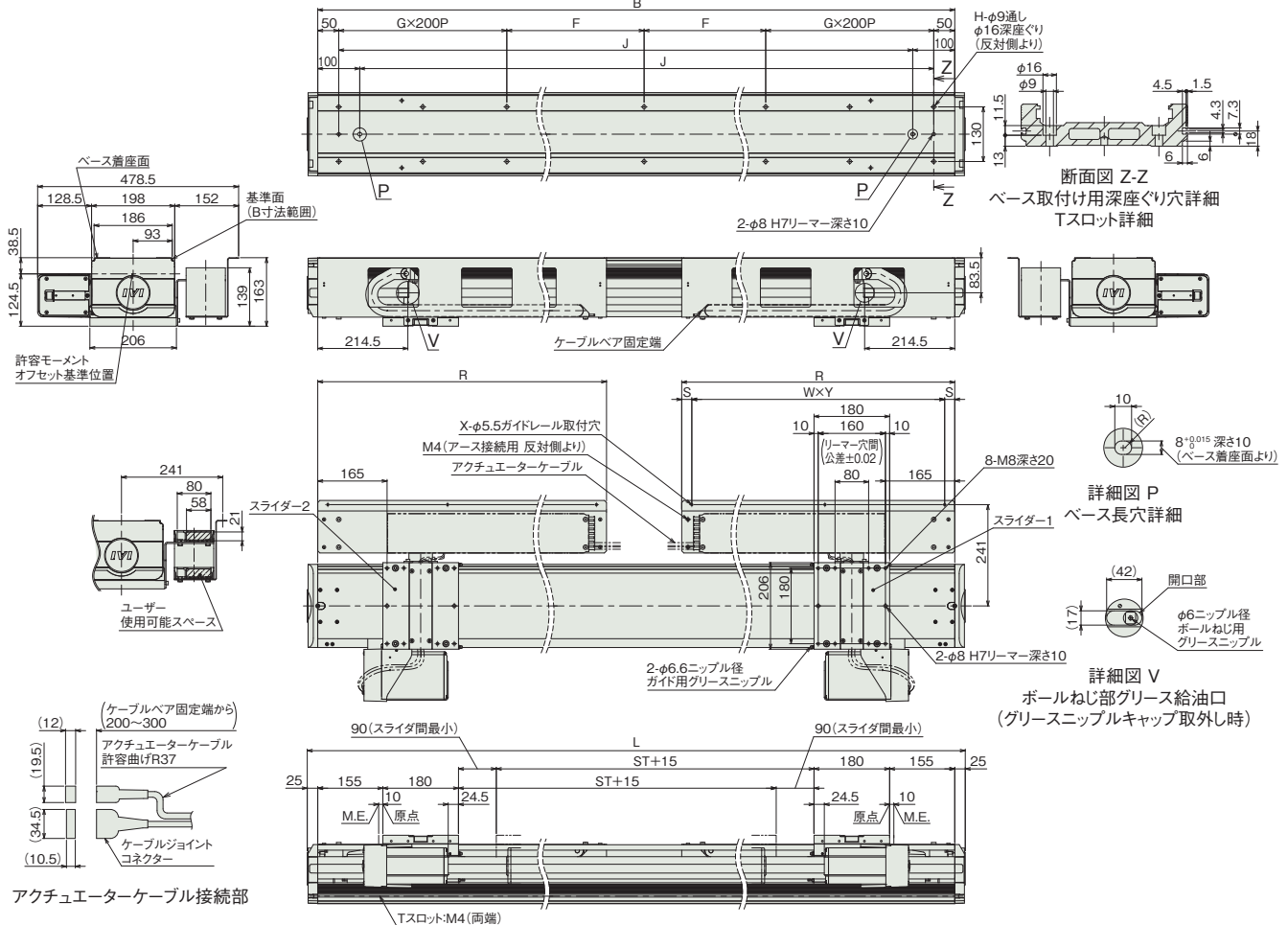
IF

オプション

■NSA-WXMXM 拡張ケーブルベア取付方向(天吊り標準/ET7)

(注) ケーブルジョイントコネクターには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド



■ストローク別寸法

ストローク	2350	2400	2450	2500	2550	2600	2650
L	3175	3225	3275	3325	3375	3425	3475
B	3125	3175	3225	3275	3325	3375	3425
F	312.5	137.5	162.5	187.5	212.5	237.5	262.5
G	6	7	7	7	7	7	7
H	30	34	34	34	34	34	34
J	2975	3025	3075	3125	3175	3225	3275
R	1473	1498	1522	1547	1573	1598	1622
S	24	24	23.5	23.5	24	24	23.5
W	5	5	5	5	5	5	5
X	6	6	6	6	6	6	6
Y	285	290	295	300	305	310	315

■ストローク別質量

ストローク	2350	2400	2450	2500	2550	2600	2650
質量(kg)	110.2	111.5	112.8	114.0	115.3	116.6	117.8

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続 可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択										ECM			
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN						
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジショナーデータなし)	-	8-47
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	-	●	●	-	-	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	-	●	-	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	単相AC200V	●	-	●	●	-	●	-	-	-	-	●	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	-	●	-	-	-	-	-	-	-	-	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	-	●	-	-	-	-	●	●	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
(注) マルチスライダはXSEL2軸コントローラーか、SCONまたはSSEL2台での制御になります。

選定
注意事項
スライダ
リニアサーボ
ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S
RCP3/4
RCP5
RCA
RCS4
RCS2
RCS3
ISB/
ISPB
SSPA
ISA/
ISPA
ISDB/
ISDPB

NSA
NS
IF
オプション

選定

注意事項




スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

NS

サーボモーター 200V (ボールねじナット回転型タイプ)

NS	スライダー	NS-SXMSA	3-581	
		NS-SXMMA	3-585	
		NS-SZMSA	3-589	
		NS-SZMMA	3-593	
		NS-MXMSA	3-597	
		NS-MXMMA	3-601	
		NS-MXMXSA	3-605	
		NS-MZMSA	3-609	
		NS-MZMMA	3-613	
		NS-LXMSA	3-617	
		NS-LXMMA	3-621	
		NS-LXMXSA	3-625	
		NS-LZMSA	3-629	
		NS-LZMMA	3-633	

選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

本体幅
90
mm

60
W

NS-SXMSA

■型式項目

NS - SXMSA - [] - 60 - 12 - [] - [] - [] - AQ - []

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 I インクリメンタル A アブソリュート	モーター種類 60 60W	リード 12 12mm	ストローク 400 400mm ? 800 800mm (50mm毎)	適応コントローラー T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し S 3m M 5m X□ 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	---	---------------------	-------------------	---	---	--	---------------------------



エンコーダー種類/ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	エンコーダー種類	
	インクリメンタル	アブソリュート
400	-	-
450/500	-	-
550/600	-	-
650/700	-	-
750/800	-	-



- [メインスペック] の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- [メインスペック] の最大可搬質量は、最高速度で動作させた時の値です。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 450mm 以下です。

オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
AQシール(標準装備) (注1)	AQ	3-655	-	ボール保持機構付き ガイド	RT	3-659	-
標準ケーブルベア 取付方向(注2)	CT1 CT2 CT3 CT4	3-656	-				

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。
(注2) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	X21(21m) ~ X25(25m)	-	-
	X26(26m) ~ X30(30m)	-	-

(注) ロボットケーブルです。

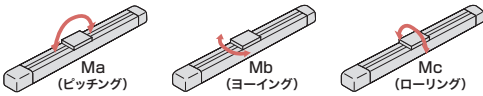
■メインスペック

項目		内容	
リード	ボールねじリード (mm)	12	
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	15
		最高速度 (mm/s)	720
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	0.3
		最高加減速度 (G)	0.8
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	—
		最高速度 (mm/s)	—
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	—
		最高加減速度 (G)	—
推力	定格推力 (N)	70.8	
ブレーキ	ブレーキ仕様	—	
	ブレーキ保持力 (kgf)	—	
ストローク	最小ストローク (mm)	400	
	最大ストローク (mm)	800	
	ストロークピッチ (mm)	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ10mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm
ロストモーション	0.05mm以下
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma : 96N・m
	Mb : 137N・m
	Mc : 224N・m
動的許容モーメント (注3)	Ma : 32.9N・m
	Mb : 47.0N・m
	Mc : 76.8N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	—
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	インクリメンタル/アブソリュート
エンコーダーパルス数	インクリメンタル：2400 pulse/rev
	アブソリュート：16384 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注3) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢		水平										垂直											
リード (mm)	最高速度 (mm/s)	加速度 (G)										加速度 (G)											
		0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2
12	720	15	15	7	5	3	1	0.5															

水平専用となります。

■ストロークと最高速度

ストローク	最高速度 (mm/s)
400~800 (50mm毎)	720

(単位はmm/s)

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

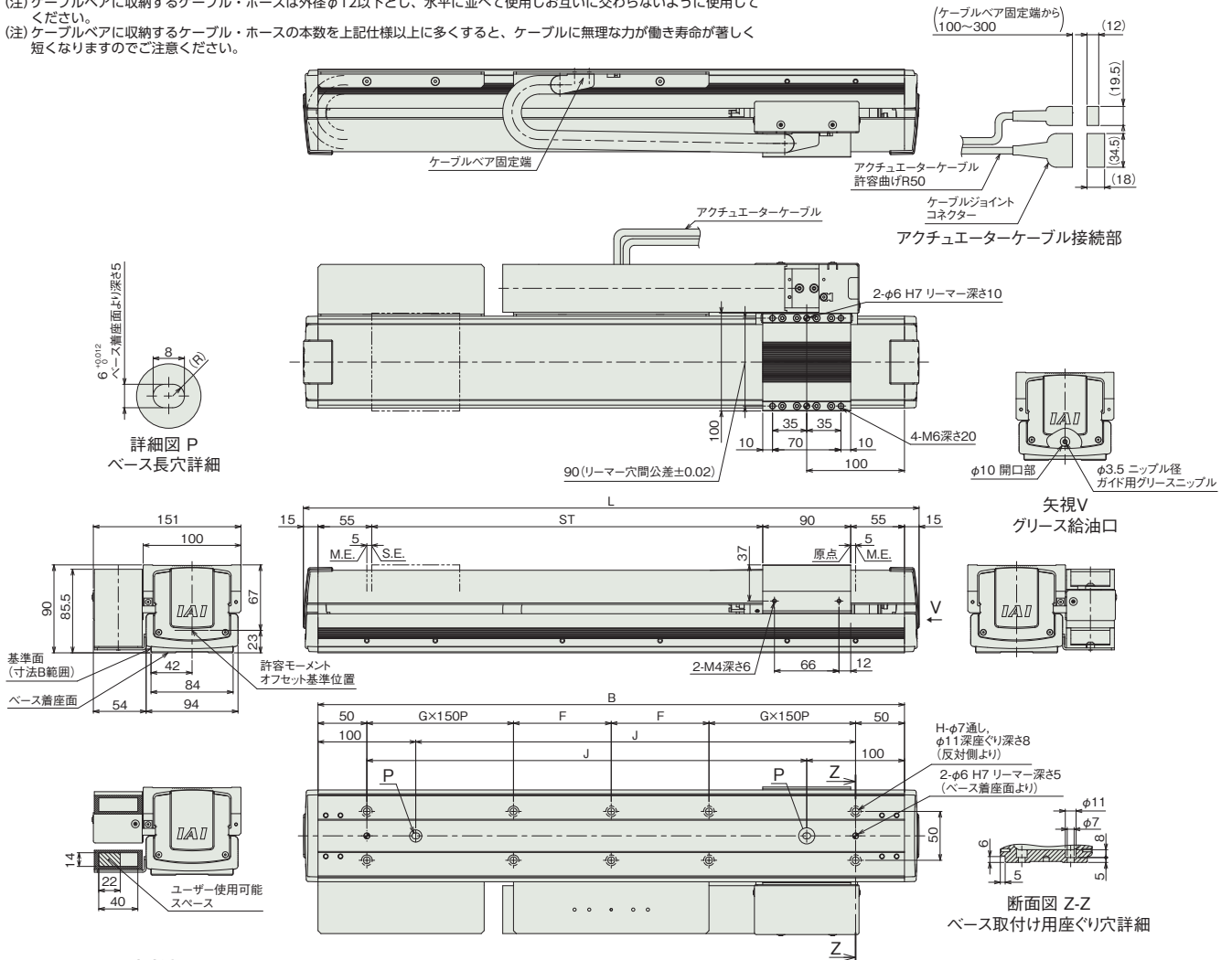
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



- (注) ケーブルジョイントコネクターには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
- (注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
- (注) ケーブルベアに収納するケーブル・ホースの外径と内壁との隙間およびケーブル・ホース間の隙間は2mm以上としてください。
- (注) ケーブルベアに収納するケーブル・ホースは外径φ12以下とし、水平に並べて使用しお互いに交わらないように使用してください。
- (注) ケーブルベアに収納するケーブル・ホースの本数を上記仕様以上に多くすると、ケーブルに無理な力が働き寿命が著しく短くなりますのでご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド



■ストローク別寸法

ストローク	400	450	500	550	600	650	700	750	800
L	630	680	730	780	830	880	930	980	1030
B	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
F	100	125	150	175	200	225	100	125	150
G	1	1	1	1	1	1	2	2	2
H	10	10	10	10	10	10	14	14	14
J	450	500	550	600	650	700	750	800	850

■ストローク別質量

ストローク	400	450	500	550	600	650	700	750	800
質量(kg)	5.8	6.2	6.5	6.8	7.1	7.4	7.8	8.1	8.4

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
NSA	RCON	16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47	
NS	RSEL	8	-	-	-	●	●	●	-	-	-	-	●	●	-	-	36000	-	8-49	
IF	SCON-CB/CGB	1	単相AC 100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	-	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215	
オプション	SSEL-CS	2	-	●	-	●	●	-	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-245	
	XSEL-P/Q	6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	-	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-273	
	XSEL-RA/SA	8	-	-	-	●	●	-	-	-	-	●	●	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273	

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
 (注) アソリートのアクチュエーターは、RCON-SCIに接続できません。
 (注) インクリのアクチュエーターは、XSEL-P/Qの5、6軸目、XSEL-RA/SAには接続できません。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

NS-SXMMMA

マルチ
スライダ

本体幅
90
mm

60
W

■型式項目

NS - SXMMMA - [] - 60 - 12 - [] - [] - [] - AQ - CT1 - []

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類 1 インクリメンタル A アブソリュート	モーター種類 60 60W	リード 12 12mm	ストローク 200 } 200mm 800 } 800mm (50mm毎)	適応コントローラ T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し S 3m M 5m X□□ 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	------------------------------------	--------------------	------------------	--	--	---	---------------------------



エンコーダ種類/ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	エンコーダ種類	
	インクリメンタル	アブソリュート
200	-	-
250/300	-	-
350/400	-	-
450/500	-	-
550/600	-	-
650/700	-	-
750/800	-	-



- (1) 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) 「メインスペック」の最大可搬質量は、最高速度で動作させた時の値です。
- (3) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。
- (4) ケーブルベアの位置を勝手違い側にしたい場合は、本体を180度回転させて取付けてください。
- (5) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向450mm以下です。

オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
AQシール(標準装備) (注1)	AQ	3-655	-	ボール保持機構付き ガイド	RT	3-659	-
標準ケーブルベア 取付方向(注1)	CT1	3-656	-				

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	X21(21m) ~ X25(25m)	-	-
	X26(26m) ~ X30(30m)	-	-

(注) ロボットケーブルです。

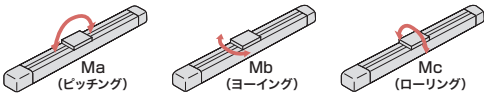
■メインスペック

項目		内容	
リード	ボールねじリード(mm)	12	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)	15
		最高速度(mm/s)	720
	速度/加減速度	定格加減速度(G)	0.3
		最高加減速度(G)	0.8
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)	—
		最高速度(mm/s)	—
	速度/加減速度	定格加減速度(G)	—
		最高加減速度(G)	—
推力	定格推力(N)	70.8	
ブレーキ	ブレーキ仕様	—	
	ブレーキ保持力(kgf)	—	
ストローク		最小ストローク(mm)	200
		最大ストローク(mm)	800
		ストロークピッチ(mm)	50

項目	内容
駆動方式	ボールねじ ϕ 10mm 転造C10
繰返し位置決め精度	\pm 0.02mm
ロストモーション	0.05mm以下
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma : 96N \cdot m
	Mb : 137N \cdot m
	Mc : 224N \cdot m
動的許容モーメント (注2)	Ma : 32.9N \cdot m
	Mb : 47.0N \cdot m
	Mc : 76.8N \cdot m
使用周囲温度・湿度	0~40 $^{\circ}$ C、85% RH以下(結露なきこと)
保護等級	—
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	インクリメンタル/アブソリュート
エンコーダーパルス数	インクリメンタル：2400 pulse/rev アブソリュート：16384 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注2) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード (mm)	姿勢 最高速度 (mm/s)	水平										垂直																					
		加速度 (G)																															
		0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2										
12	720	15	15	7	5	3	1	0.5																水平専用となります。									

■ストロークと最高速度

ストローク	最高速度
200~800 (50mm毎)	720

(単位はmm/s)

選定
注意事項
スライダ
リニアサーボ
ケーブル型式

RCP6/
RCP6S
RCP3/4
RCP5
RCA
RCS4
RCS2
RCS3
ISB/
ISPB
SSPA
ISA/
ISPA
ISDB/
ISPDB
NSA
NS
IF
オプション

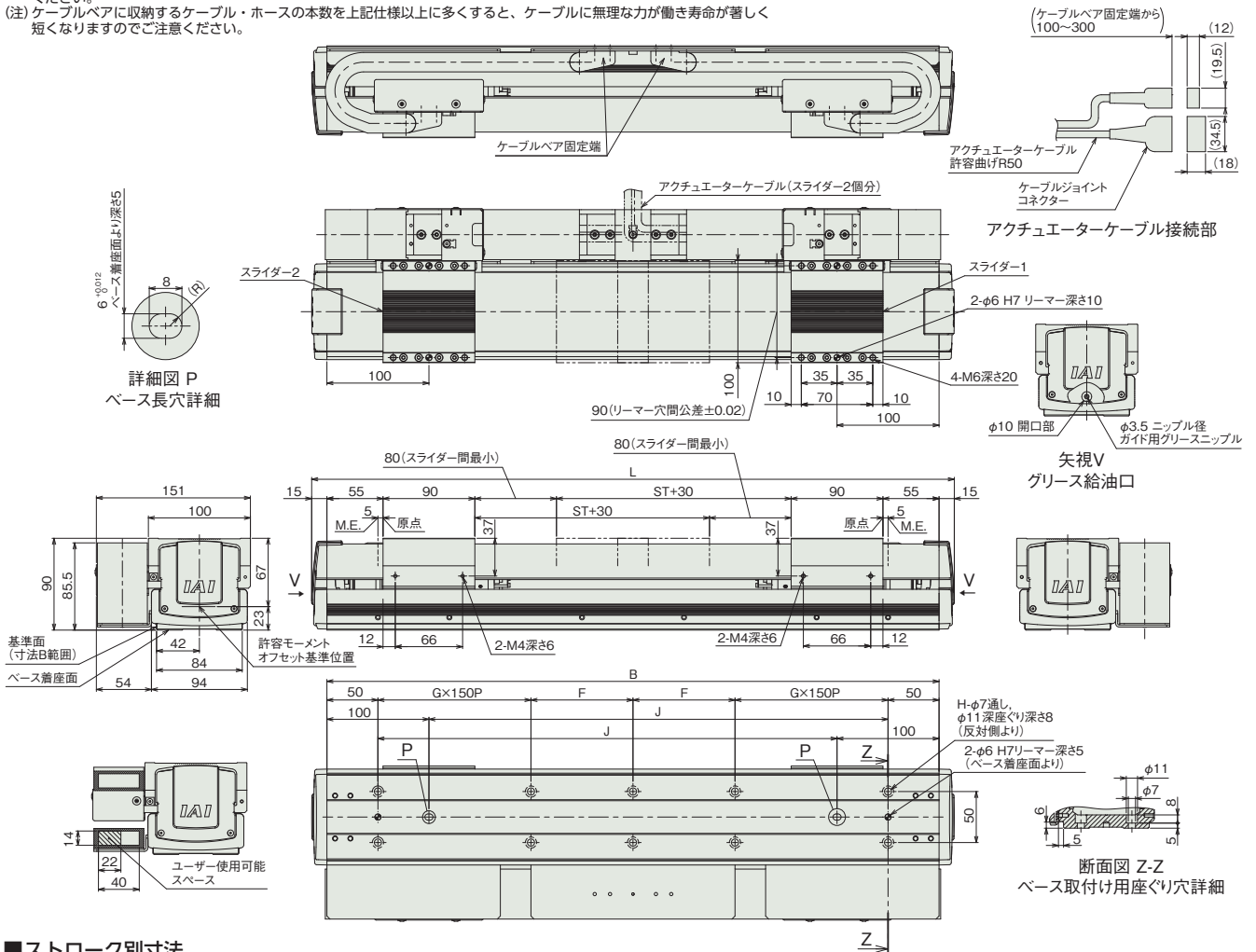
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

- (注) ケーブルジョイントコネクタには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
- (注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
- (注) ケーブルベアに収納するケーブル・ホースの外径と内径との隙間およびケーブル・ホース間の隙間は2mm以上としてください。
- (注) ケーブルベアに収納するケーブル・ホースは外径φ12以下とし、水平に並べて使用しお互いに交わらないように使用してください。
- (注) ケーブルベアに収納するケーブル・ホースの本数を上記仕様以上に多くすると、ケーブルに無理な力が働き寿命が著しく短くなりますのでご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド



■ストローク別寸法

ストローク	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
L	630	680	730	780	830	880	930	980	1030	1080	1130	1180	1230
B	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200
F	100	125	150	175	200	225	100	125	150	175	200	225	100
G	1	1	1	1	1	1	2	2	2	2	2	2	3
H	10	10	10	10	10	10	14	14	14	14	14	14	18
J	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050

■ストローク別質量

ストローク	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
質量 (kg)	7.5	7.8	8.1	8.4	8.7	9.1	9.4	9.7	10.0	10.3	10.7	11.0	11.3

■適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外形	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク							※選択					
NSA				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM				
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47	
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	-	36000	-	8-49	
IF	SCON-CB/CGB	1	単相AC 100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215	
オプション	SSEL-CS	2		●	-	●	●	●	-	-	-	●	-	-	-	20000	-	8-245	
	XSEL-P/Q	6	単相AC200V	-	-	●	●	●	-	-	-	●	-	-	-	20000	-	8-273	
	XSEL-RA/SA	8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	-	-	●	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273	

- (注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
- (注) マルチスライダは2軸コントローラか、SCON2台での制御になります。
- (注) アソリュートのアクチュエーターは、RCON-SCIに接続できません。
- (注) インクリのアクチュエーターは、XSEL-P/Qの5、6軸目、XSEL-RA/SAには接続できません。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

NS-SZMSA

本体幅
90
mm

60
W

■型式項目

NS - SZMSA - [] - 60 - 12 - [] - [] - [] - AQ - B - []

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 I インクリメンタル A アブソリュート	モーター種類 60 60W	リード 12 12mm	ストローク 400 400mm 800 800mm (50mm毎)	適応コントローラー T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し S 3m M 5m X□□ 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	-------------------------------------	------------------	----------------	--	---	---	---------------------------



エンコーダー種類/ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	エンコーダー種類	
	インクリメンタル	アブソリュート
400	-	-
450/500	-	-
550/600	-	-
650/700	-	-
750/800	-	-

POINT
選定上の注意

- (1) [メインスペック] の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) [メインスペック] の最大可搬質量は、最高速度で動作させた時の値です。
- (3) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向 450mm 以下です。

オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
AQシール(標準装備) (注1)	AQ	3-655	-	標準ケーブルペア 取付方向(注3)	CT1	3-656	-
ブレーキ(標準装備) (注1、2)	B	3-655	-		CT2		
					CT3		
					CT4		
				ボール保持機構付き ガイド	RT	3-659	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。
 (注2) ブレーキが標準装備ですがブレーキボックスは不要です。
 (注3) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	X21(21m) ~ X25(25m)	-	-
	X26(26m) ~ X30(30m)	-	-

(注) ロボットケーブルです。

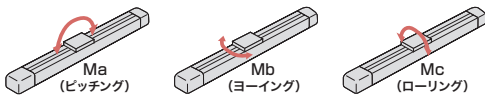
■メインスペック

	項目	内容
リード	ボールねじリード (mm)	12
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)
		定格加減速度 (G)
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg)
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)
		定格加減速度 (G)
推力	定格推力 (N)	70.8
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ
ストローク	ブレーキ保持力 (kgf)	3
	最小ストローク (mm)	400
	最大ストローク (mm)	800
	ストロークピッチ (mm)	50

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ10mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm
ロストモーション	0.05mm以下
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 96N・m
	Mb: 137N・m
	Mc: 224N・m
動的許容モーメント (注4)	Ma: 32.9N・m
	Mb: 47.0N・m
	Mc: 76.8N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	—
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダ種類	インクリメンタル/アブソリュート
エンコーダパルス数	インクリメンタル: 2400 pulse/rev
	アブソリュート: 16384 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注4) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢	水平												垂直												
	リード (mm)	最高速度 (mm/s)	加速度 (G)																						
12	600	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2		
		垂直専用となります。												3	3	2	1.5	1	0.5						

■ストロークと最高速度

ストローク	最高速度
400~800 (50mm毎)	600
リード	
12	

(単位はmm/s)

選定
注意事項
スライダ
リニアサーボ
ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

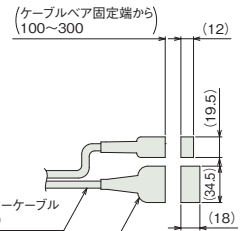
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

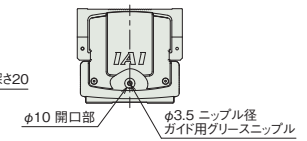
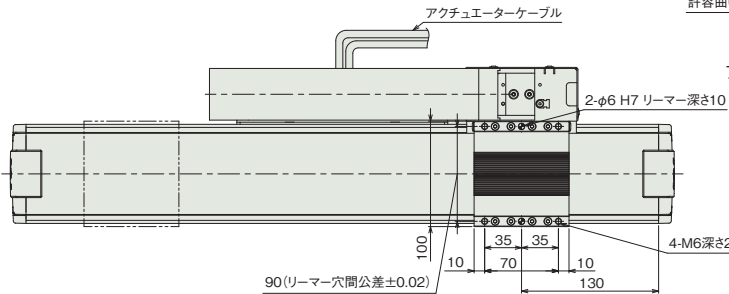
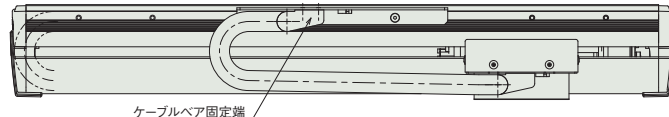


- (注) ケーブルジョイントコネクタには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
- (注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
- (注) ケーブルベアに収納するケーブル・ホースの外径と内壁との隙間およびケーブル・ホース間の隙間は2mm以上としてください。
- (注) ケーブルベアに収納するケーブル・ホースは外径φ12以下とし、水平に並べて使用しお互いに交わらないように使用してください。
- (注) ケーブルベアに収納するケーブル・ホースの本数を上記仕様以上に多くすると、ケーブルに無理な力が働き寿命が著しく短くなりますのでご注意ください。

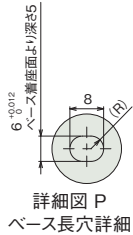
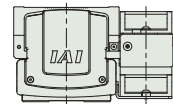
ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド



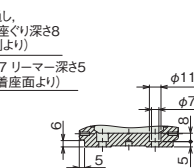
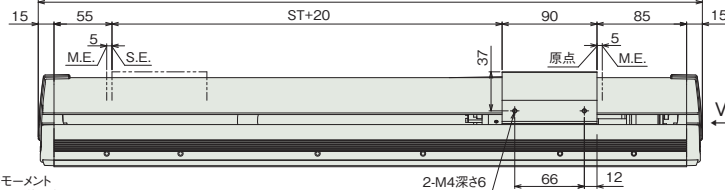
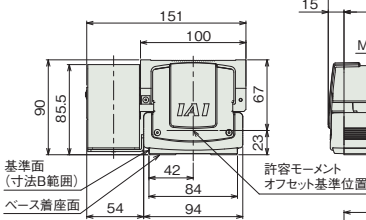
アクチュエーターケーブル接続部



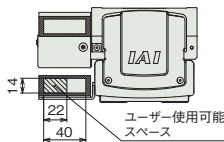
矢視V
グリース給油口



詳細図 P
ベース長穴詳細



断面図 Z-Z
ベース取付け用座ぐり穴詳細



■ストローク別寸法

ストローク	400	450	500	550	600	650	700	750	800
L	680	730	780	830	880	930	980	1030	1080
B	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050
F	125	150	175	200	225	100	125	150	175
G	1	1	1	1	1	2	2	2	2
H	10	10	10	10	10	14	14	14	14
J	500	550	600	650	700	750	800	850	900

■ストローク別質量

ストローク	400	450	500	550	600	650	700	750	800
質量(kg)	6.2	6.5	6.8	7.1	7.4	7.8	8.1	8.4	8.7

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択										ECM			
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
NSA	RCON	16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47	
	RSEL	8	-	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	-	-	36000	-	8-49	
	IF	SCON-CB/CGB	1	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	-	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215	
オプション		SSEL-CS	2	●	-	●	●	●	●	-	-	-	●	-	-	-	20000	-	8-245	
		XSEL-P/Q	6	-	-	●	●	●	●	-	-	-	-	-	-	-	20000	-	8-273	
		XSEL-RA/SA	8	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273	

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
(注) アプリュートのアクチュエーターは、RCON-SCIに接続できません。
(注) インクリのアクチュエーターは、XSEL-P/Qの5、6軸目、XSEL-RA/SAには接続できません。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

NS-SZMMA

マルチ
スライダ

本体幅
90
mm

60
W

■型式項目

NS - SZMMA - [] - 60 - 12 - [] - [] - [] - AQ - B - CT1 - []

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 I インクリメンタル A アブソリュート	モーター種類 60 60W	リード 12 12mm	ストローク 200 } 200mm 800 } 800mm (50mm毎)	適応コントローラー T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し S 3m M 5m X[] 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	---	--------------------	------------------	--	---	--	---------------------------



■エンコーダー種類/ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	エンコーダー種類	
	インクリメンタル	アブソリュート
200	-	-
250/300	-	-
350/400	-	-
450/500	-	-
550/600	-	-
650/700	-	-
750/800	-	-

POINT
選定上の
注意

- (1) [メインスペック] の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) [メインスペック] の最大可搬質量は、最高速度で動作させた時の値です。
- (3) ケーブルベアの位置を勝手違い側にしたい場合は、本体を 180 度回転させて取付けてください。
- (4) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 450mm 以下です。

■オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
AQシール(標準装備) (注1)	AQ	3-655	-	標準ケーブルベア 取付方向(注1)	CT1	3-656	-
ブレーキ(標準装備) (注1、2)	B	3-655	-	ボール保持機構付き ガイド	RT	3-659	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。
(注2) ブレーキが標準装備ですがブレーキボックスは不要です。

■ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	X21(21m) ~ X25(25m)	-	-
	X26(26m) ~ X30(30m)	-	-

(注) ロボットケーブルです。

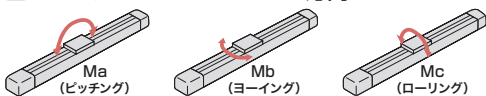
■メインスペック

項目	内容	
リード	ボールねじリード(mm) 12	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg) -
	速度/加減速度	最高速度(mm/s) -
		定格加減速度(G) -
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg) 3
	速度/加減速度	最高速度(mm/s) 600
		定格加減速度(G) 0.3
推力	最高加減速度(G) 0.7	
ブレーキ	定格推力(N) 70.8	
	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ
ストローク	ブレーキ保持力(kgf) 3	
	最小ストローク(mm) 200	
	最大ストローク(mm) 800	
	ストロークピッチ(mm) 50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ10mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm
ロストモーション	0.05mm以下
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 96N・m
	Mb: 137N・m
	Mc: 224N・m
動的許容モーメント (注3)	Ma: 32.9N・m
	Mb: 47.0N・m
	Mc: 76.8N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下(結露なきこと)
保護等級	-
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダ種類	インクリメンタル/アブソリュート
エンコーダパルス数	インクリメンタル：2400 pulse/rev アブソリュート：16384 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注3) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢	水平												垂直													
	リード (mm)	最高速度 (mm/s)	加速度 (G)																							
12	600	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2			
		垂直専用となります。												3	3	2	1.5	1	0.5							

■ストロークと最高速度

ストローク	最高速度
200~800 (50mm毎)	600

(単位はmm/s)

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

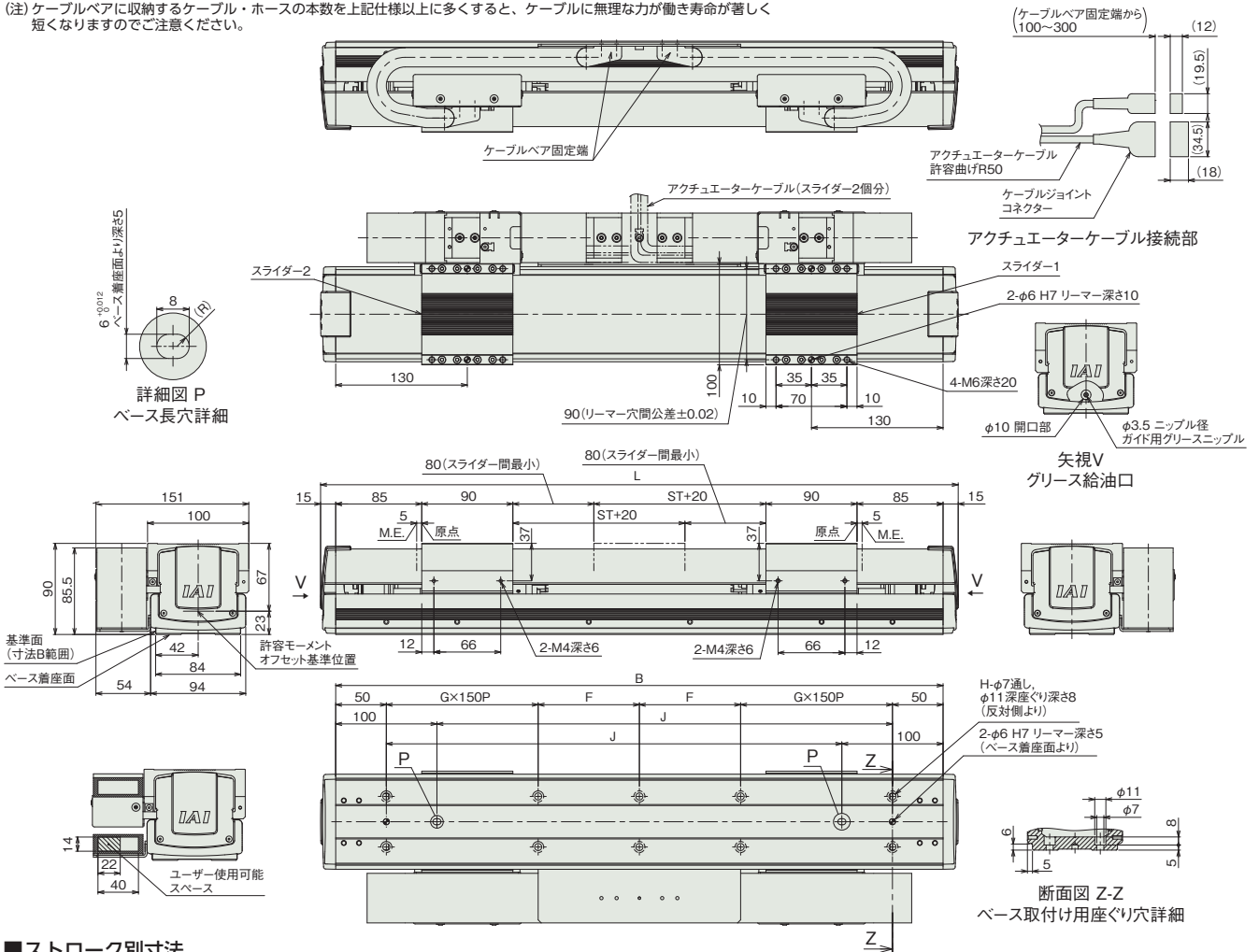
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



- (注) ケーブルジョイントコネクタには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
- (注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
- (注) ケーブルベアに収納するケーブル・ホースの外径と内径との隙間およびケーブル・ホース間の隙間は2mm以上としてください。
- (注) ケーブルベアに収納するケーブル・ホースは外径φ12以下とし、水平に並べて使用しお互いに交わらないように使用してください。
- (注) ケーブルベアに収納するケーブル・ホースの本数を上記仕様以上に多くと、ケーブルに無理な力が働き寿命が著しく短くなりますのでご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド



■ストローク別寸法

ストローク	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
L	680	730	780	830	880	930	980	1030	1080	1130	1180	1230	1280
B	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250
F	125	150	175	200	225	100	125	150	175	200	225	100	125
G	1	1	1	1	1	2	2	2	2	2	2	3	3
H	10	10	10	10	10	14	14	14	14	14	14	18	18
J	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100

■ストローク別質量

ストローク	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
質量 (kg)	7.7	8.1	8.4	8.7	9	9.3	9.7	10	10.3	10.6	10.9	11.3	11.6

■適応コントローラ

本ページのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外形	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択							ECM					
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM				
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	-	-	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47	
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	-	36000	-	8-49	
SCON-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215	
SSEL-CS		2		●	-	●	●	●	-	-	-	●	-	-	-	20000	-	8-245	
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	-	-	●	-	-	-	20000	-	8-273	
XSEL-RA/SA		8		-	-	●	●	●	-	-	-	●	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273	

- (注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
- (注) マルチスライダは2軸コントローラか、SCON2台での制御になります。
- (注) アップリートのアクチュエータは、RCON-SCIに接続できません。
- (注) インクリのアクチュエータは、XSEL-P/Qの5、6軸目、XSEL-RA/SAには接続できません。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

NS-MXMSA

本体幅
130
mm

200
W

■型式項目

NS - MXMSA - [] - 200 - [] - [] - [] - [] - [] - AQ - []

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 I インクリメンタル A アブソリュート	モーター種類 200 200W	リード 30 30mm 20 20mm	ストローク 500 } 500mm 1500 } 1500mm (50mm毎)	対応コントローラー T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し S 3m M 5m X [] 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	-------------------------------------	----------------------	-------------------------------	--	---	---	---------------------------



エンコーダー種類/ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	エンコーダー種類	
	インクリメンタル	アブソリュート
500	-	-
550/600	-	-
650/700	-	-
750/800	-	-
850/900	-	-
950/1000	-	-
1050/1100	-	-
1150/1200	-	-
1250/1300	-	-
1350/1400	-	-
1450/1500	-	-

POINT
選定上の注意

- [メインスペック] の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- [メインスペック] の最大可搬質量は、最高速度で動作させた時の値です。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向600mm以下です。

オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
AQシール(標準装備) (注1)	AQ	3-655	-	ボール保持機構付き ガイド	RT	3-659	-
標準ケーブルペア 取付方向(注2)	CT1 CT2 CT3 CT4	3-656	-				

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。
(注2) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	X21(21m) ~ X25(25m)	-	-
	X26(26m) ~ X30(30m)	-	-

(注) ロボットケーブルです。

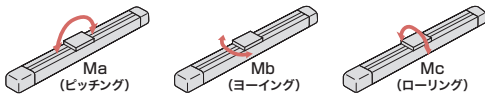
■メインスペック

		項目	内容	
リード		ボールねじリード (mm)	30	20
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	25	40
		最高速度 (mm/s)	1800	1200
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	0.3	0.3
		最高加減速度 (G)	1	0.8
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	—	—
		最高速度 (mm/s)	—	—
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	—	—
		最高加減速度 (G)	—	—
推力		定格推力 (N)	113.9	170.9
ブレーキ		ブレーキ仕様	—	—
ストローク		ブレーキ保持力 (kgf)	—	—
		最小ストローク (mm)	500	500
		最大ストローク (mm)	1500	1500
		ストロークピッチ (mm)	50	50

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ16mm 転造C5相当
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロストモーション	0.02mm以下
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma：227N・m
	Mb：325N・m
	Mc：531N・m
動的許容モーメント (注3)	Ma：81.0N・m
	Mb：116N・m
	Mc：189N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	—
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	インクリメンタル/アブソリュート
エンコーダーパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注3) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢		水平										垂直									
リード (mm)	最高速度 (mm/s)	加速度 (G)																			
		0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0
30	1800	25	25	16	10	6	3.5	2	1	0.5	水平専用となります。										
20	1200	40	40	28	18	10	5	2.5	水平専用となります。												

■ストロークと最高速度

ストローク	最高速度
500~1500 (50mm毎)	
リード 30	1800
20	1200

(単位はmm/s)

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

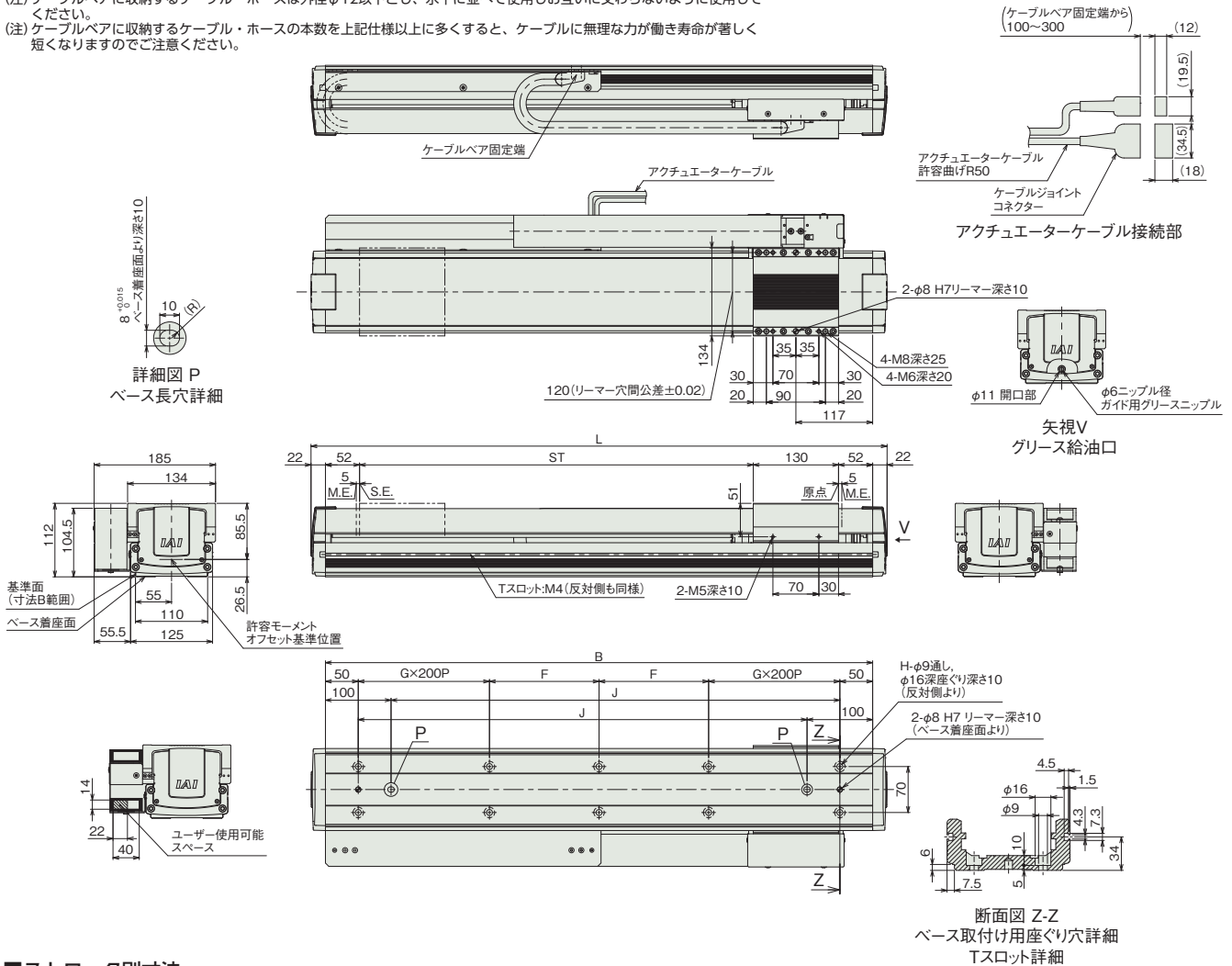
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド

- (注) ケーブルジョイントコネクタには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
- (注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
- (注) ケーブルベアに収納するケーブル・ホースの外径と内径との隙間およびケーブル・ホース間の隙間は2mm以上としてください。
- (注) ケーブルベアに収納するケーブル・ホースは外径φ12以下とし、水平に並べて使用しお互いに交わらないように使用してください。
- (注) ケーブルベアに収納するケーブル・ホースの本数を上記仕様以上に多くと、ケーブルに無理な力が働き寿命が著しく短くなりますのでご注意ください。



■ストローク別寸法

ストローク	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500
L	778	828	878	928	978	1028	1078	1128	1178	1228	1278	1328	1378	1428	1478	1528	1578	1628	1678	1728	1778
B	734	784	834	884	934	984	1034	1084	1134	1184	1234	1284	1334	1384	1434	1484	1534	1584	1634	1684	1734
F	317	142	167	192	217	242	267	292	317	142	167	192	217	242	267	292	317	142	167	192	217
G	0	1	1	1	1	1	1	1	1	2	2	2	2	2	2	2	2	3	3	3	3
H	6	10	10	10	10	10	10	10	10	14	14	14	14	14	14	14	14	18	18	18	18
J	584	634	684	734	784	834	884	934	984	1034	1084	1134	1184	1234	1284	1334	1384	1434	1484	1534	1584

■ストローク別質量

ストローク	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500
質量 (kg)	11.9	12.5	13.1	13.7	14.4	15.0	15.6	16.2	16.8	17.4	18.0	18.7	19.3	19.9	20.5	21.1	21.7	22.3	23.0	23.6	24.2

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ					
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択							その他										
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM									
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	-	-	-	-	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	-	-	-	-	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	単相AC100V/200V	●	-	●	●	●	●	-	-	-	●	-	-	-	-	-	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	●	-	-	-	-	-	-	-	-	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	●	-	-	-	-	-	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
(注) アブソリュートのアクチュエーターは、RCON-SCIに接続できません。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

NS-MXMMMA

マルチ
スライダ

本体幅
130
mm

200
W

■型式項目

NS - MXMMMA - [] - 200 - [] - [] - [] - [] - AQ - CT1 - []

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 I インクリメンタル A アブソリュート	モーター種類 200 200W	リード 30 30mm 20 20mm	ストローク 300 300mm 1500 1500mm (50mm毎)	適応コントローラー T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し S 3m M 5m X [] 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	-------------------------------------	----------------------	---------------------------	--	---	---	---------------------------



エンコーダー種類/ストローク別価格表(標準価格)

	ストローク (mm)	エンコーダー種類	
		インクリメンタル	アブソリュート
	300	-	-
RCP6/ RCP6S	350/400	-	-
	450/500	-	-
RCP3/4 RCP5	550/600	-	-
	650/700	-	-
	750/800	-	-
	850/900	-	-
	950/1000	-	-
RCA	1050/1100	-	-
	1150/1200	-	-
	1250/1300	-	-
RCS4	1350/1400	-	-
	1450/1500	-	-



- (1) 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) 「メインスペック」の最大可搬質量は、最高速度で動作させた時の値です。
- (3) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- (4) ケーブルベアの位置を勝手違い側にしたい場合は、本体を 180 度回転させて取付けてください。
- (5) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 600mm 以下です。

オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
AQシール(標準装備) (注1)	AQ	3-655	-	ボール保持機構付き ガイド	RT	3-659	-
標準ケーブルベア 取付方向(注1)	CT1	3-656	-				

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	X21(21m) ~ X25(25m)	-	-
	X26(26m) ~ X30(30m)	-	-

(注) ロボットケーブルです。

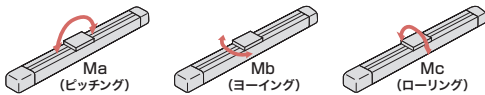
■メインスペック

		項目	内容	
リード		ボールねじリード (mm)	30	20
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	25	40
		最高速度 (mm/s)	1800	1200
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	0.3	0.3
		最高加減速度 (G)	1	0.8
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	-	-
		最高速度 (mm/s)	-	-
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	-	-
		最高加減速度 (G)	-	-
推力		定格推力 (N)	113.9	170.9
ブレーキ		ブレーキ仕様	-	-
ストローク		最小ストローク (mm)	300	300
		最大ストローク (mm)	1500	1500
		ストロークピッチ (mm)	50	50

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ16mm 転造C5相当
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロスモーション	0.02mm以下
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma：227N・m
	Mb：325N・m
	Mc：531N・m
動的許容モーメント (注2)	Ma：81.0N・m
	Mb：116N・m
	Mc：189N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	-
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	インクリメンタル/アブソリュート
エンコーダーパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注2) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢		水平										垂直									
リード (mm)	最高速度 (mm/s)	加速度 (G)																			
		0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0
30	1800	25	25	16	10	6	3.5	2	1	0.5	水平専用となります。										
20	1200	40	40	28	18	10	5	2.5	水平専用となります。												

■ストロークと最高速度

ストローク	最高速度 (mm/s)
300~1500 (50mm毎)	
30	1800
20	1200

(単位はmm/s)

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

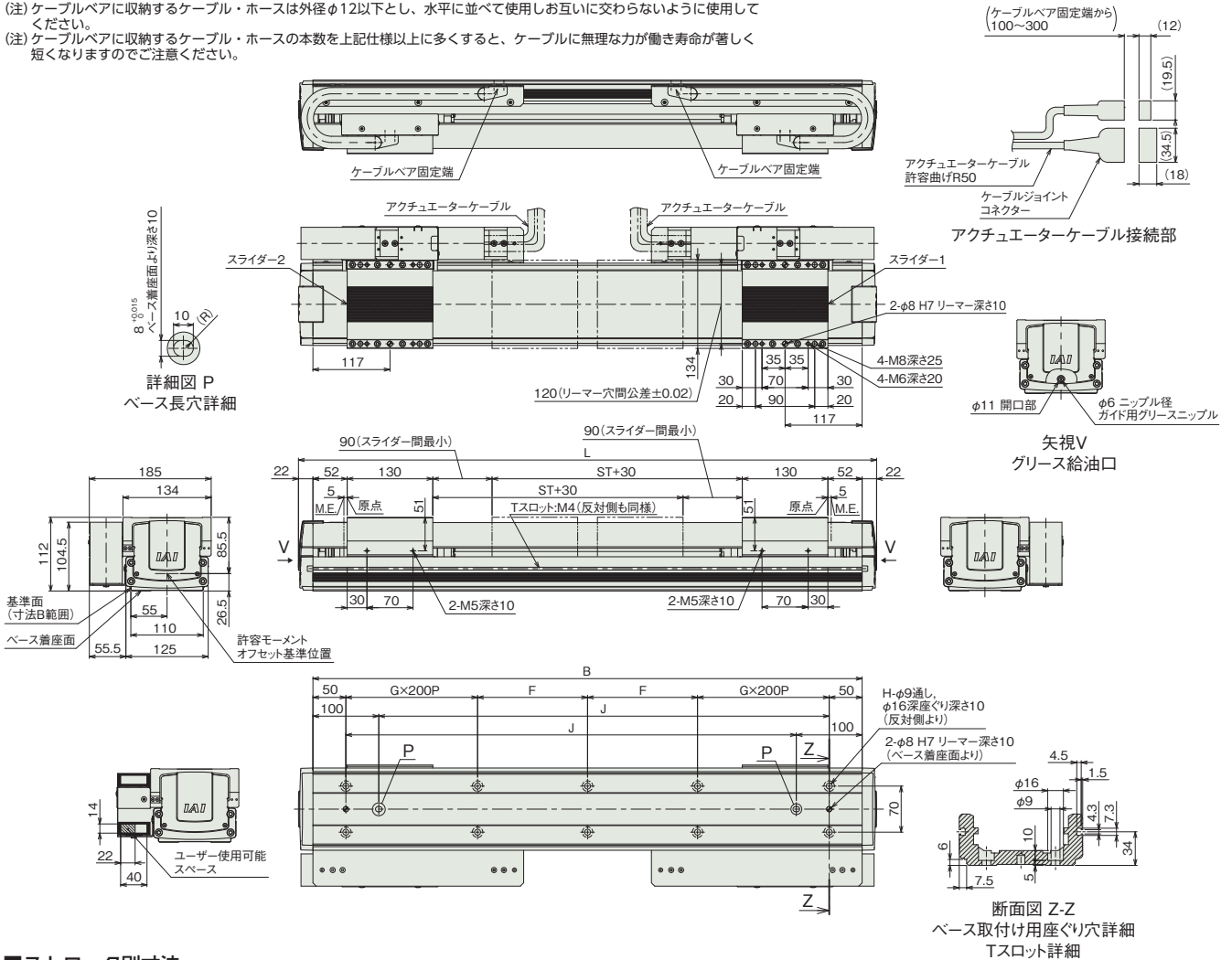
NS

IF

オプション

- (注) ケーブルジョイントコネクターには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
- (注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
- (注) ケーブルベアに収納するケーブル・ホースの外径と内径との隙間およびケーブル・ホース間の隙間は2mm以上としてください。
- (注) ケーブルベアに収納するケーブル・ホースは外径φ12以下とし、水平に並べて使用しお互いに交わらないように使用してください。
- (注) ケーブルベアに収納するケーブル・ホースの本数を上記仕様以上に多くすると、ケーブルに無理な力が働き寿命が著しく短くなりますのでご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド



■ストローク別寸法

ストローク	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500
L	828	878	928	978	1028	1078	1128	1178	1228	1278	1328	1378	1428	1478	1528	1578	1628	1678	1728	1778	1828	1878	1928	1978	2028
B	784	834	884	934	984	1034	1084	1134	1184	1234	1284	1334	1384	1434	1484	1534	1584	1634	1684	1734	1784	1834	1884	1934	1984
F	142	167	192	217	242	267	292	317	342	367	392	417	442	467	492	517	542	567	592	617	642	667	692	717	742
G	1	1	1	1	1	1	1	1	1	2	2	2	2	2	2	2	3	3	3	3	3	3	3	3	4
H	10	10	10	10	10	10	10	10	10	14	14	14	14	14	14	14	18	18	18	18	18	18	18	18	22
J	634	684	734	784	834	884	934	984	1034	1084	1134	1184	1234	1284	1334	1384	1434	1484	1534	1584	1634	1684	1734	1784	1834

■ストローク別質量

ストローク	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500
質量(kg)	15.6	16.2	16.8	17.4	18.0	18.6	19.3	19.9	20.5	21.1	21.7	22.3	22.9	23.6	24.2	24.8	25.4	26.0	26.6	27.2	27.9	28.5	29.1	29.7	30.3

■適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ								
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択																					
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM													
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	-	-	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	単相AC 100V/200V	●	-	●	●	●	●	●	●	-	-	-	-	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

- (注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
- (注) マルチスライダは2軸コントローラか、SCON2台での制御になります。
- (注) アプソリュートのアクチュエーターは、RCON-SCIに接続できません。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

NS-MXMXSA

中間
サポート

本体幅
130
mm

200
W

型式項目

NS - MXMXSA - - 200 - - - - - - AQ -

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラー	ケーブル長	オプション
		I インクリメンタル A アブソリュート	200 200W	30 30mm 20 20mm	1600 1600mm 2200 2200mm (100mm毎)	T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	N 無し S 3m M 5m X□□ 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照



エンコーダー種類/ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	エンコーダー種類	
	インクリメンタル	アブソリュート
1600	-	-
1700	-	-
1800	-	-
1900	-	-
2000	-	-
2100	-	-
2200	-	-

POINT
選定上の
注意

- [メインスペック] の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- [メインスペック] の最大可搬質量は、最高速度で動作させた時の値です。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 600mm 以下です。

オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
AQシール(標準装備) (注1)	AQ	3-655	-	ボール保持機構付き ガイド	RT	3-659	-
標準ケーブルベア 取付方向(注2)	CT1 CT2 CT3 CT4	3-656	-				

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。
(注2) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	X21(21m) ~ X25(25m)	-	-
	X26(26m) ~ X30(30m)	-	-

(注) ロボットケーブルです。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

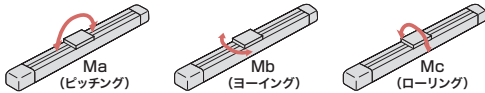
■メインスペック

	項目	内容	
リード	ボールねじリード (mm)	30	20
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	25 40
		最高速度 (mm/s)	1800 1200
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	0.3 0.3
垂直	可搬質量	最高加減速度 (G)	0.3 0.3
		最高速度 (mm/s)	— —
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	— —
推力	最高加減速度 (G)	— —	
	定格推力 (N)	113.9 170.9	
ブレーキ	ブレーキ仕様	— —	
	ブレーキ保持力 (kgf)	— —	
ストローク	最小ストローク (mm)	1600 1600	
	最大ストローク (mm)	2200 2200	
	ストロークピッチ (mm)	100 100	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ16mm 転造C5相当
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロストモーション	0.02mm以下
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma：227N・m
	Mb：325N・m
	Mc：531N・m
動的許容モーメント (注3)	Ma：81.0N・m
	Mb：116N・m
	Mc：189N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	—
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	インクリメンタル/アブソリュート
エンコーダーパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注3) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢		水平										垂直									
リード (mm)	最高速度 (mm/s)	加速度 (G)										加速度 (G)									
		0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0
30	1800	25	25									水平専用となります。									
20	1200	40	40									水平専用となります。									

■ストロークと最高速度

ストローク	最高速度
30	1600~2200 (100mm毎)
20	1800
20	1200

(単位はmm/s)

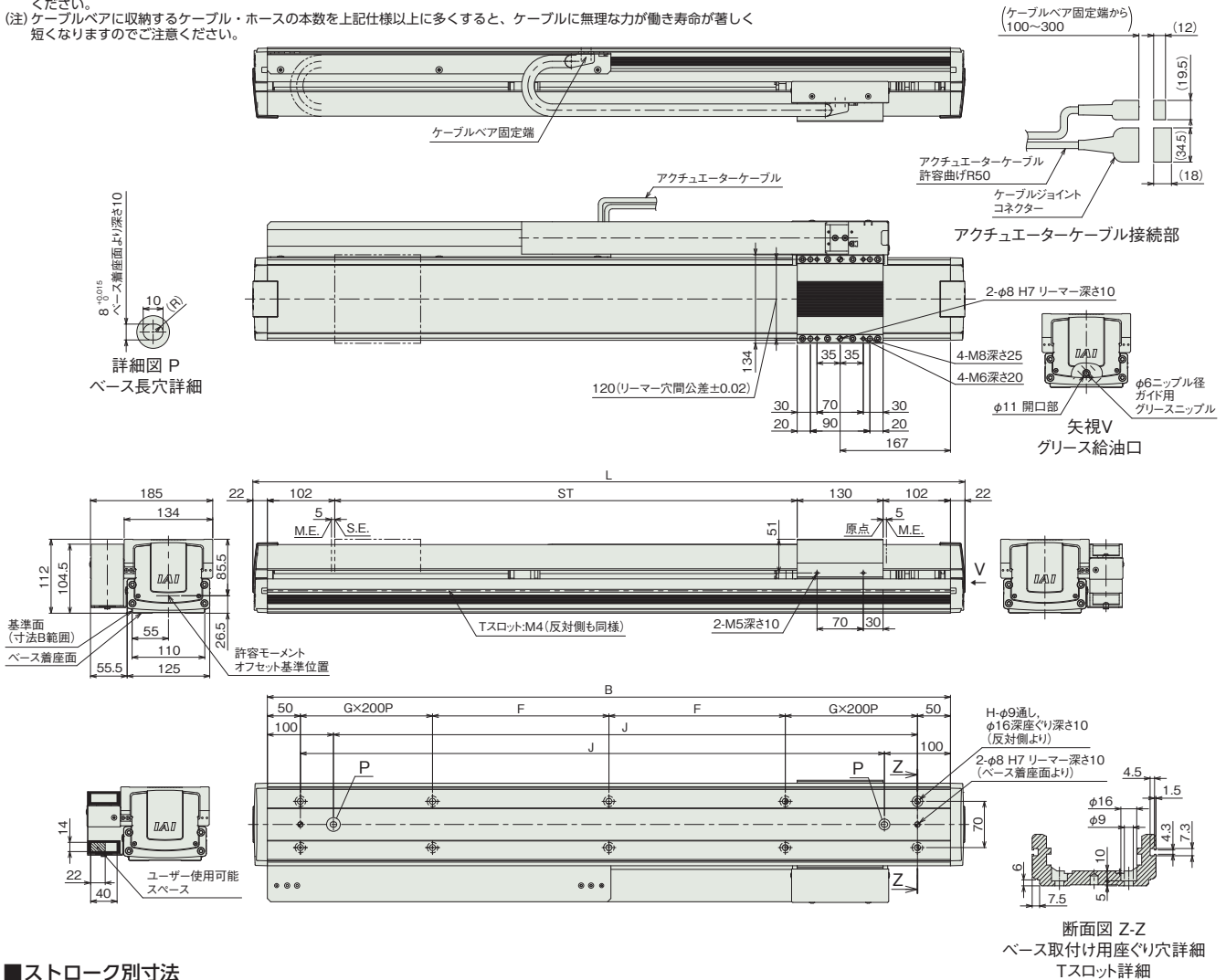
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



- (注) ケーブルジョイントコネクターには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
- (注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
- (注) ケーブルベアに収納するケーブル・ホースの外径と内壁との隙間およびケーブル・ホース間の隙間は2mm以上としてください。
- (注) ケーブルベアに収納するケーブル・ホースは外径φ12以下とし、水平に並べて使用しお互いに交わらないように使用してください。
- (注) ケーブルベアに収納するケーブル・ホースの本数を上記仕様以上に多くすると、ケーブルに無理な力が働き寿命が著しく短くなりますのでご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド



■ストローク別寸法

ストローク	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200
L	1978	2078	2178	2278	2378	2478	2578
B	1934	2034	2134	2234	2334	2434	2534
F	317	167	217	267	317	167	217
G	3	4	4	4	4	5	5
H	18	22	22	22	22	26	26
J	1784	1884	1984	2084	2184	2284	2384

■ストローク別質量

ストローク	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200
質量(kg)	26.2	27.5	28.7	29.9	31.2	32.4	33.6

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法											最大位置決め点数	標準価格	参照ページ										
				ポジションナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択							EC				EP	PRT	SSN	ECM						
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47	
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215	
SSEL-CS		2	単相AC100V/200V	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	20000	-	8-245	
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	20000	-	8-273	
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273	

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
(注) アプソリュートのアクチュエーターは、RCON-SCIに接続できません。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

NS-MZMSA

本体幅
130
mm

200
W

型式項目

NS - MZMSA - [] - 200 - 20 - [] - [] - [] - AQ - B - []

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 I インクリメンタル A アブソリュート	モーター種類 200 200W	リード 20 20mm	ストローク 500 } 500mm 800 } 800mm (50mm毎)	適応コントローラー T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し S 3m M 5m X [] 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	-------------------------------------	----------------------	------------------	--	---	---	---------------------------



エンコーダー種類/ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	エンコーダー種類	
	インクリメンタル	アブソリュート
500	-	-
550/600	-	-
650/700	-	-
750/800	-	-

オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
AQシール(標準装備) (注1)	AQ	3-655	-	標準ケーブルペア 取付方向(注2)	CT1	3-656	-
ブレーキ(標準装備) (注1)	B	3-655	-		CT2		
					CT3		
					CT4		
				ポール保持機構付き ガイド	RT	3-659	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。
(注2) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	X21(21m) ~ X25(25m)	-	-
	X26(26m) ~ X30(30m)	-	-

(注) ロボットケーブルです。

POINT
選定上の注意

- [メインスペック] の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- [メインスペック] の最大可搬質量は、最高速度で動作させた時の値です。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向600mm以下です。
- アクチュエーターとコントローラーのエンコーダー配線の途中にブレーキボックス(付属品)の設置が必要になります。ブレーキボックスにはDC24V(max1A)の電源が必要です。

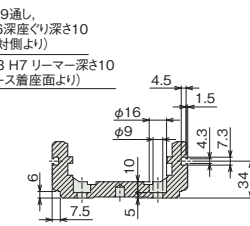
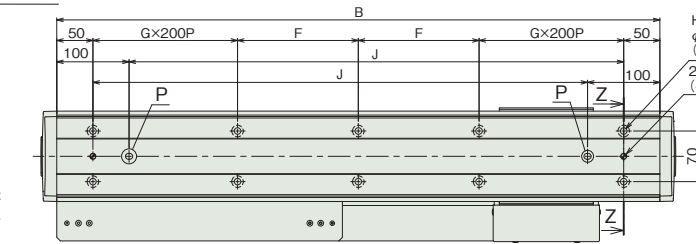
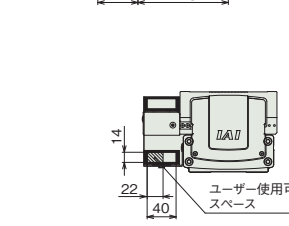
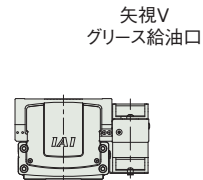
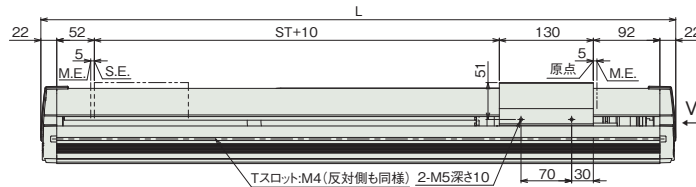
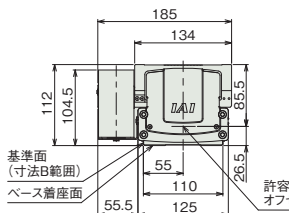
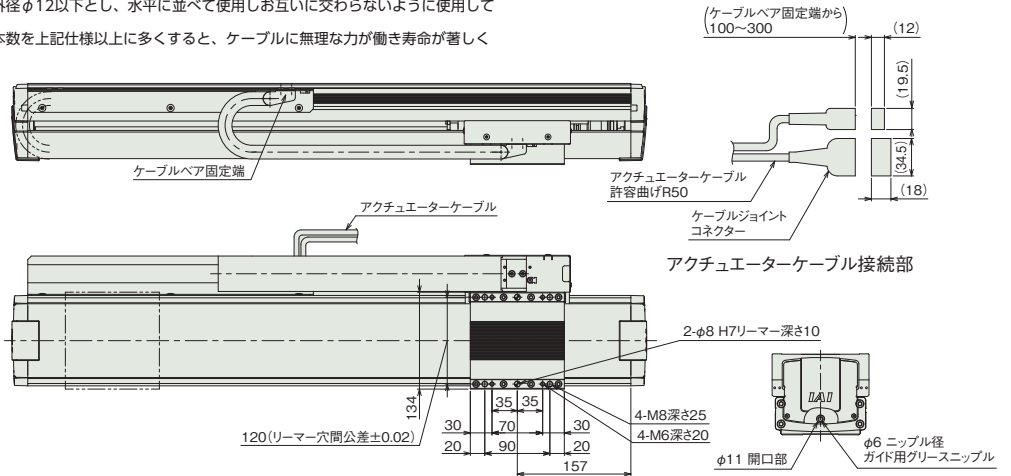
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

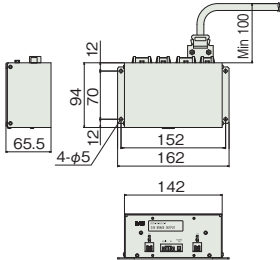
2次元 CAD 3次元 CAD

- (注) ケーブルジョイントコネクターには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
- (注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
- (注) ケーブルベアに収納するケーブル・ホースの外径と内径との隙間およびケーブル・ホース間の隙間は2mm以上としてください。
- (注) ケーブルベアに収納するケーブル・ホースは外径φ12以下とし、水平に並べて使用しお互いに交わらないように使用してください。
- (注) ケーブルベアに収納するケーブル・ホースの本数を上記仕様以上に多くすると、ケーブルに無理な力が働き寿命が著しく短くなりますのでご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド



ブレーキボックス (付属品)



ストローク別寸法

ストローク	500	550	600	650	700	750	800
L	828	878	928	978	1028	1078	1128
B	784	834	884	934	984	1034	1084
F	142	167	192	217	242	267	292
G	1	1	1	1	1	1	1
H	10	10	10	10	10	10	10
J	634	684	734	784	834	884	934

ストローク別質量

ストローク	500	550	600	650	700	750	800
質量 (kg)	13.5	14.1	14.8	15.4	16.0	16.6	17.2

適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ				
				ポジションナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択									ECM							
NS	RCON	16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
IF	RSEL	8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	36000	-	8-49
オプション	SCON-CB/CGB	1	単相AC100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
	SSEL-CS	2	単相AC100V/200V	●	-	●	●	●	●	●	-	-	-	-	●	●	●	●	●	●	20000	-	8-245
	XSEL-P/Q	6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	-	-	-	-	●	●	●	●	●	●	20000	-	8-273
	XSEL-RA/SA	8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	-	-	-	-	●	●	●	●	●	●	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
(注) アブソリュートのアクチュエーターは、RCON-SCIに接続できません。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

NS-MZMMA

マルチスライダ
本体幅 **130** mm
200 W

■型式項目

NS - MZMMA - [] - 200 - 20 - [] - [] - [] - AQ - B - CT1 - []

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類 I インクリメンタル A アブソリュート	モーター種類 200 200W	リード 20 20mm	ストローク 300 ? 300mm 800 ? 800mm (50mm毎)	適応コントローラ T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し S 3m M 5m X [] 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	------------------------------------	----------------------	------------------	--	--	---	---------------------------



エンコーダ種類/ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	エンコーダ種類	
	インクリメンタル	アブソリュート
300	-	-
350/400	-	-
450/500	-	-
550/600	-	-
650/700	-	-
750/800	-	-

オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
AQシール(標準装備) (注1)	AQ	3-655	-	標準ケーブルベア 取付方向(注1)	CT1	3-656	-
ブレーキ(標準装備) (注1)	B	3-655	-	ボール保持機構付き ガイド	RT	3-659	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	X21(21m) ~ X25(25m)	-	-
	X26(26m) ~ X30(30m)	-	-

(注) ロボットケーブルです。

POINT
選定上の注意

- (1) [メインスペック] の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) [メインスペック] の最大可搬質量は、最高速度で動作させた時の値です。
- (3) ケーブルベアの位置を勝手違い側にしたい場合は、本体を 180 度回転させて取付けてください。
- (4) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 600mm 以下です。
- (5) アクチュエーターとコントローラーのエンコーダ配線の途中にブレーキボックス(付属品)の設置が必要になります。ブレーキボックスには DC24V (max1A) の電源が必要です。

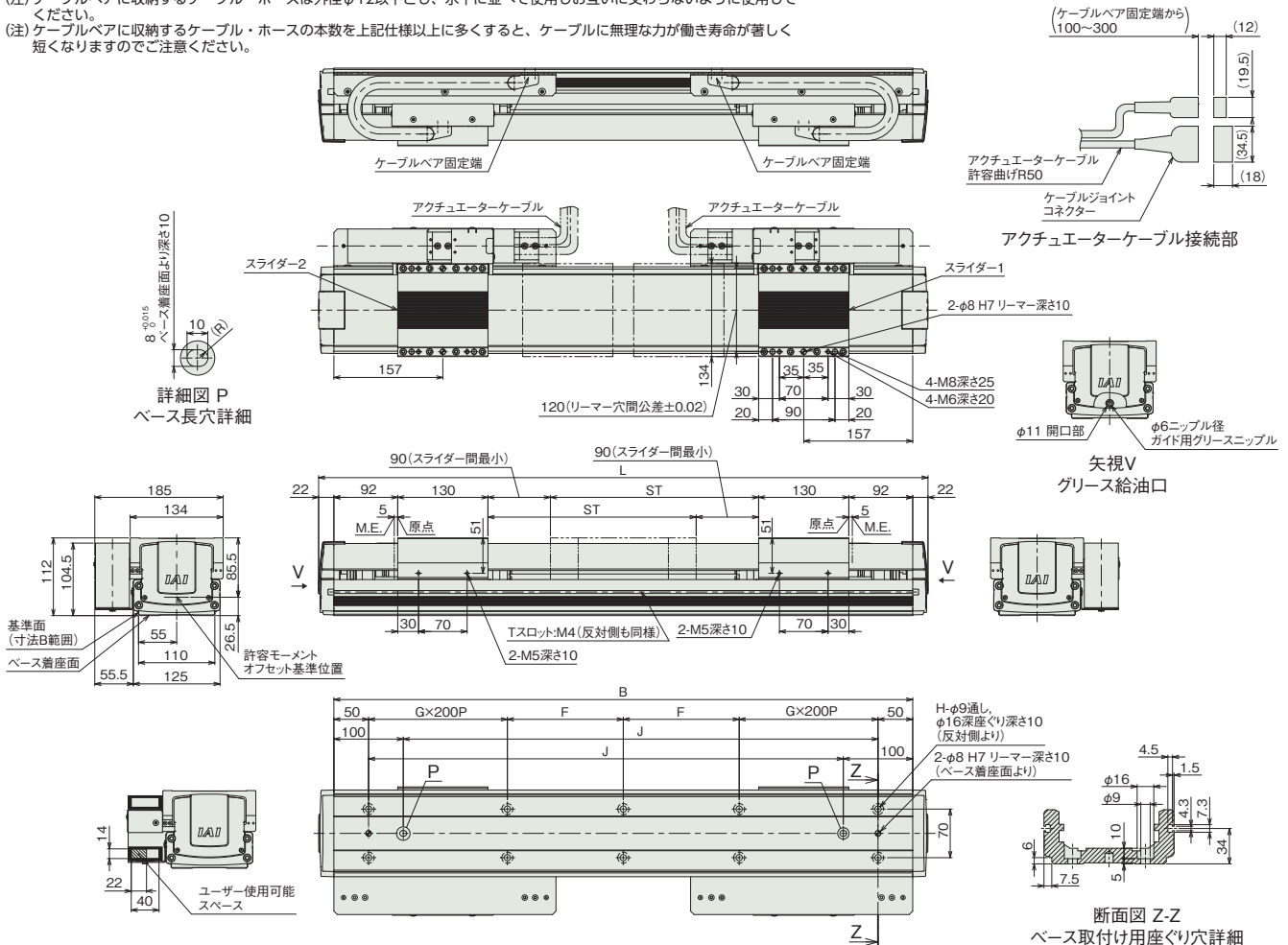
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

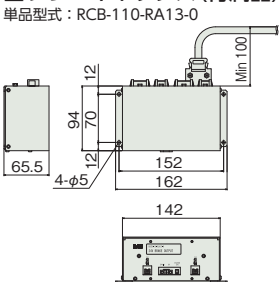
2次元 CAD 3次元 CAD

- (注) ケーブルジョイントコネクターには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
- (注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
- (注) ケーブルベアに収納するケーブル・ホースの外径と内径との隙間およびケーブル・ホース間の隙間は2mm以上としてください。
- (注) ケーブルベアに収納するケーブル・ホースは外径φ12以下とし、水平に並べて使用しお互いに交わらないように使用してください。
- (注) ケーブルベアに収納するケーブル・ホースの本数を上記仕様以上に多くすると、ケーブルに無理な力が働き寿命が著しく短くなりますのでご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド



■ブレーキボックス (付属品)



■ストローク別寸法

ストローク	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
L	878	928	978	1028	1078	1128	1178	1228	1278	1328	1378
B	834	884	934	984	1034	1084	1134	1184	1234	1284	1334
F	167	192	217	242	267	292	317	342	367	392	417
G	1	1	1	1	1	1	1	2	2	2	2
H	10	10	10	10	10	10	10	14	14	14	14
J	684	734	784	834	884	934	984	1034	1084	1134	1184

■ストローク別質量

ストローク	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
質量 (kg)	17.2	17.8	18.4	19.1	19.7	20.3	20.9	21.5	22.1	22.7	23.4

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
NSA	RCON	16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジショナーなし)	-	8-47
	RSEL	8	-	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	-	-	-	36000	-	8-49
	IF	SCON-CB/CGB	1	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	-	●	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
オプション		SSEL-CS	2	●	-	●	●	-	●	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-245
		XSEL-P/Q	6	-	-	●	●	-	●	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-273
		XSEL-RA/SA	8	-	-	●	●	-	●	-	-	-	●	●	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
(注) マルチスライダは2軸コントローラーか、SCON2台での制御になります。
(注) アプソリュートのアクチュエーターは、RCON-SCIに接続できません。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

本体幅
150
mm

400
W

NS-LXMSA

型式項目

NS - LXMSA - [] - 400 - [] - [] - [] - [] - AQ - []

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラー	ケーブル長	オプション
I	A	インクリメンタル アブソリュート	400 400W	40 40mm 20 20mm	500 2200 500mm 2200mm (50mm毎)	T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	N 無し S 3m M 5m X [] 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照



エンコーダー種類/ストローク別価格表 (標準価格)

	エンコーダー種類		ストローク (mm)	
	インクリメンタル	アブソリュート	500	1350/1400
RCP6/ RCP6S	-	-	550/600	1450/1500
RCP3/4 RCP5	-	-	650/700	1550/1600
	-	-	750/800	1650/1700
RCA	-	-	850/900	1750/1800
	-	-	950/1000	1850/1900
	-	-	1050/1100	1950/2000
RCS4	-	-	1150/1200	2050/2100
	-	-	1250/1300	2150/2200



- [メインスペック] の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- [メインスペック] の最大可搬質量は、最高速度で動作させた時の値です。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 750mm 以下です。

オプション価格表 (標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
AQシール (標準装備) (注1)	AQ	3-655	-	拡張ケーブルベア 取付方向 (注2) (注3)	ET1	3-656	-
クリープセンサー	C	3-655	ET2				
標準ケーブルベア 取付方向 (注2)	CT1	3-656	-		ET3		
	CT2			ET4			
吊り金具 (注3)	CT3	3-656	-	L	3-657	-	
	CT4			RT	3-659	-	
	EB	3-656	-				

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。
 (注2) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。
 (注3) ストロークが750mm以下の場合、吊り金具(EB)と拡張ケーブルベア取付方向オプション(ET1/ET2/ET3/ET4)の併用はできません。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2		T4	
		標準	LS付	標準	LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-	-	-
	M(5m)	-	-	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-	-	-
	X21(21m) ~ X25(25m)	-	-	-	-
	X26(26m) ~ X30(30m)	-	-	-	-
			-	-	-

(注) ロボットケーブルです。

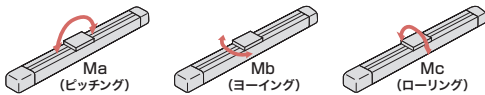
■メインスペック

		項目	内容	
リード		ボールねじリード (mm)	40	20
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	40	80
		最高速度 (mm/s)	2400	1300
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	0.3	0.3
		最高加減速度 (G)	1	1
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	—	—
		最高速度 (mm/s)	—	—
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	—	—
		最高加減速度 (G)	—	—
推力		定格推力 (N)	170.0	340.1
ブレーキ		ブレーキ仕様	—	—
		ブレーキ保持力 (kgf)	—	—
ストローク		最小ストローク (mm)	500	500
		最大ストローク (mm)	2200	2200
		ストロークピッチ (mm)	50	50

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ20mm 転造C5相当
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロストモーション	0.02mm以下
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma：374N・m
	Mb：533N・m
	Mc：884N・m
動的許容モーメント (注4)	Ma：123N・m
	Mb：176N・m
	Mc：291N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	—
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	インクリメンタル/アブソリュート
エンコーダーパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注4) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢		水平										垂直											
リード (mm)	最高速度 (mm/s)	加速度 (G)																					
		0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2
40	2400	40	40	30	25	20	17	15	13	10													
20	1300	80	80	60	48	40	34	30	27	24													

水平専用となります。

■ストロークと最高速度

ストローク	最高速度 (mm/s)
500~2200 (50mm毎)	
リード 40	2400
20	1300

(単位はmm/s)

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

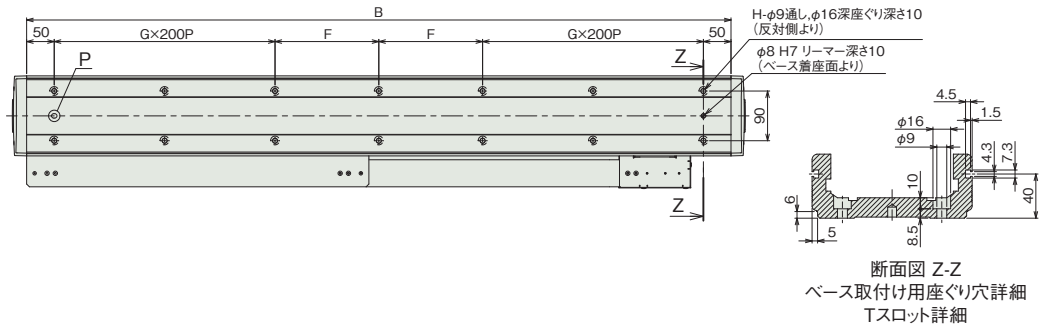
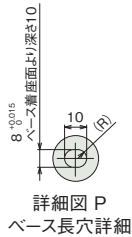
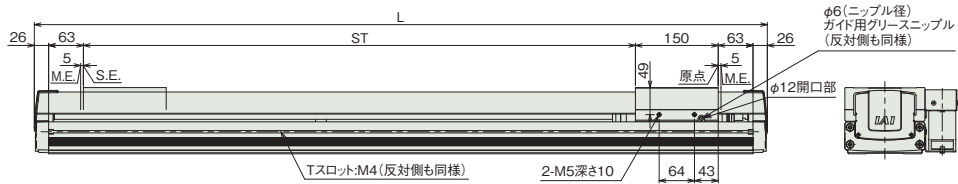
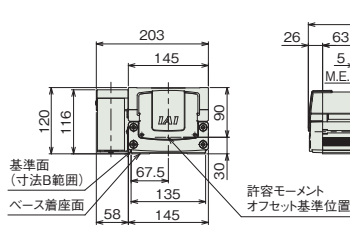
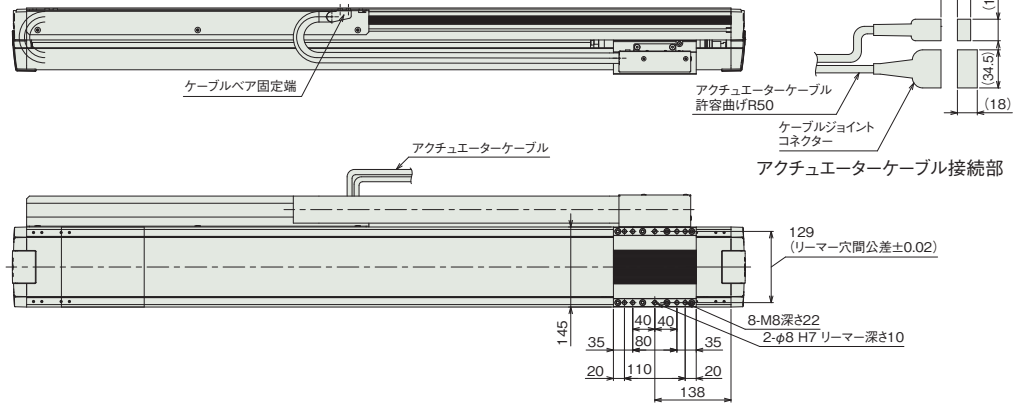
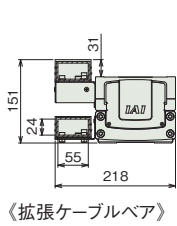
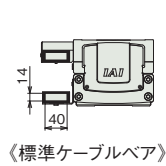
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

- (注) ケーブルジョイントコネクタには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
- (注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
- (注) ケーブルベアに収納するケーブル・ホースの外径と内壁との隙間およびケーブル・ホース間の隙間は2mm以上としてください。
- (注) ケーブルベアに収納するケーブル・ホースは外径φ16.8以下とし、水平に並べて使用しお互いに交わらないように使用してください。
- (注) ケーブルベアに収納するケーブル・ホースの本数を上記仕様以上に多くすると、ケーブルに無理な力が働き寿命が著しく短くなりますのでご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド



■ストローク別寸法

ストローク	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	
L	828	878	928	978	1028	1078	1128	1178	1228	1278	1328	1378	1428	1478	1528	1578	1628	1678	1728	1778	1828	1878	1928	1978	2028	2078	2128	2178	2228	2278	2328	2378	2428	2478	2528	
B	776	826	876	926	976	1026	1076	1126	1176	1226	1276	1326	1376	1426	1476	1526	1576	1626	1676	1726	1776	1826	1876	1926	1976	2026	2076	2126	2176	2226	2276	2326	2376	2426	2476	
F	138	163	188	213	238	263	288	313	338	363	388	413	438	463	488	513	538	563	588	613	638	663	688	713	738	763	788	813	838	863	888	913	938	963	988	
G	1	1	1	1	1	1	1	2	2	2	2	2	2	2	2	2	3	3	3	3	3	3	3	3	3	4	4	4	4	4	4	4	5	5	5	
H	10	10	10	10	10	10	10	10	14	14	14	14	14	14	14	14	18	18	18	18	18	18	18	18	18	22	22	22	22	22	22	22	22	26	26	26

■ストローク別質量

ストローク	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200
質量(kg)	18.6	19.3	20.1	20.8	21.6	22.3	23.1	23.8	24.5	25.3	26.0	26.8	27.5	28.3	29.0	29.8	30.5	31.3	32.0	32.8	33.5	34.2	35.0	35.7	36.5	37.2	38.0	38.7	39.5	40.2	41.0	41.7	42.5	43.2	43.9

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA







NS

IF

オプション

適応コントローラ

本ページのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続 可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジションナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	—	—	—	●	●	●	●	—	—	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	—	8-47
RSEL		8	—	—	—	●	●	●	●	—	—	—	●	●	●	—	—	36000	—	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC200V	●	●	—	●	●	●	●	●	●	●	●	●	—	●	512 (ネットワーク仕様は768)	—	8-215
SSEL-CS		2	単相AC 100V/200V	●	—	●	●	—	●	—	—	—	—	●	—	—	—	20000	—	8-245
XSEL-P/Q		6	—	—	—	●	●	—	●	—	—	—	—	●	—	—	—	20000	—	8-273
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	—	—	●	●	—	●	—	—	—	—	●	●	—	—	55000 (タイプにより異なります)	—	8-273

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
 (注) アプソリュートのアクチュエータは、RCON-SCIに接続できません。

NS-LXMMMA

マルチスライダ 本体幅 150mm 400W

■型式項目

NS - LXMMMA - [] - 400 - [] - [] - [] - [] - AQ - []

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 I インクリメンタル A アブソリュート	モーター種類 400 400W	リード 40 40mm 20 20mm	ストローク 250 250mm 2250 2250mm (50mm毎)	適応コントローラー T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し S 3m M 5m X <input type="checkbox"/> 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	-------------------------------------	----------------------	-------------------------------	--	---	--	---------------------------



エンコーダー種類/ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	エンコーダー種類		ストローク (mm)	エンコーダー種類	
	インクリメンタル	アブソリュート		インクリメンタル	アブソリュート
250	-	-	1300/1350	-	-
300/350	-	-	1400/1450	-	-
400/450	-	-	1500/1550	-	-
500/550	-	-	1600/1650	-	-
600/650	-	-	1700/1750	-	-
700/750	-	-	1800/1850	-	-
800/850	-	-	1900/1950	-	-
900/950	-	-	2000/2050	-	-
1000/1050	-	-	2100/2150	-	-
1100/1150	-	-	2200/2250	-	-
1200/1250	-	-	-	-	-

POINT
選定上の注意

- [メインスペック] の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- [メインスペック] の最大可搬質量は、最高速度で動作させた時の値です。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- ケーブルベアの位置を勝手違い側にしたい場合は、本体を 180 度回転させて取付けてください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 750mm 以下です。

オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
AQシール(標準装備) (注1)	AQ	3-655	-	拡張ケーブルベア 取付方向(注2)(注3)	ET1	3-656	-
クリープセンサー	C	3-655	-	原点リミットスイッチ	L	3-657	-
標準ケーブルベア 取付方向(注2)	CT1	3-656	-	ボール保持機構付き ガイド	RT	3-659	-
吊り金具(注3)	EB	3-656	-				

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。
 (注2) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。
 (注3) ストロークが500mm以下の場合、吊り金具(EB)と拡張ケーブルベア取付方向オプション(ET1)の併用はできません。

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2		T4	
		標準	LS付	標準	LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-	-	-
	M(5m)	-	-	-	-
長さ指定	X06(6m)~X10(10m)	-	-	-	-
	X11(11m)~X15(15m)	-	-	-	-
	X16(16m)~X20(20m)	-	-	-	-
	X21(21m)~X25(25m)	-	-	-	-
	X26(26m)~X30(30m)	-	-	-	-

(注) ロボットケーブルです。

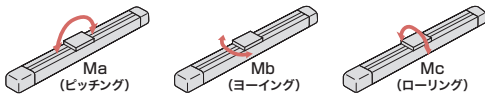
■メインスペック

		項目	内容	
リード		ボールねじリード (mm)	40	20
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	40	80
		最高速度 (mm/s)	2400	1300
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	0.3	0.3
		最高加減速度 (G)	1	1
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	—	—
		最高速度 (mm/s)	—	—
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	—	—
		最高加減速度 (G)	—	—
推力		定格推力 (N)	170.0	340.1
ブレーキ		ブレーキ仕様	—	—
		ブレーキ保持力 (kgf)	—	—
ストローク		最小ストローク (mm)	250	250
		最大ストローク (mm)	2250	2250
		ストロークピッチ (mm)	50	50

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ20mm 転造C5相当
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロストモーション	0.02mm以下
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma：374N・m
	Mb：533N・m
	Mc：884N・m
動的許容モーメント (注4)	Ma：123N・m
	Mb：176N・m
	Mc：291N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	—
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	インクリメンタル/アブソリュート
エンコーダーパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注4) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢		水平										垂直											
リード (mm)	最高速度 (mm/s)	加速度 (G)																					
		0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2
40	2400	40	40	30	25	20	17	15	13	10													
20	1300	80	80	60	48	40	34	30	27	24													

水平専用となります。

■ストロークと最高速度

ストローク	最高速度 (mm/s)
250~2250 (50mm毎)	
リード 40	2400
20	1300

(単位はmm/s)

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

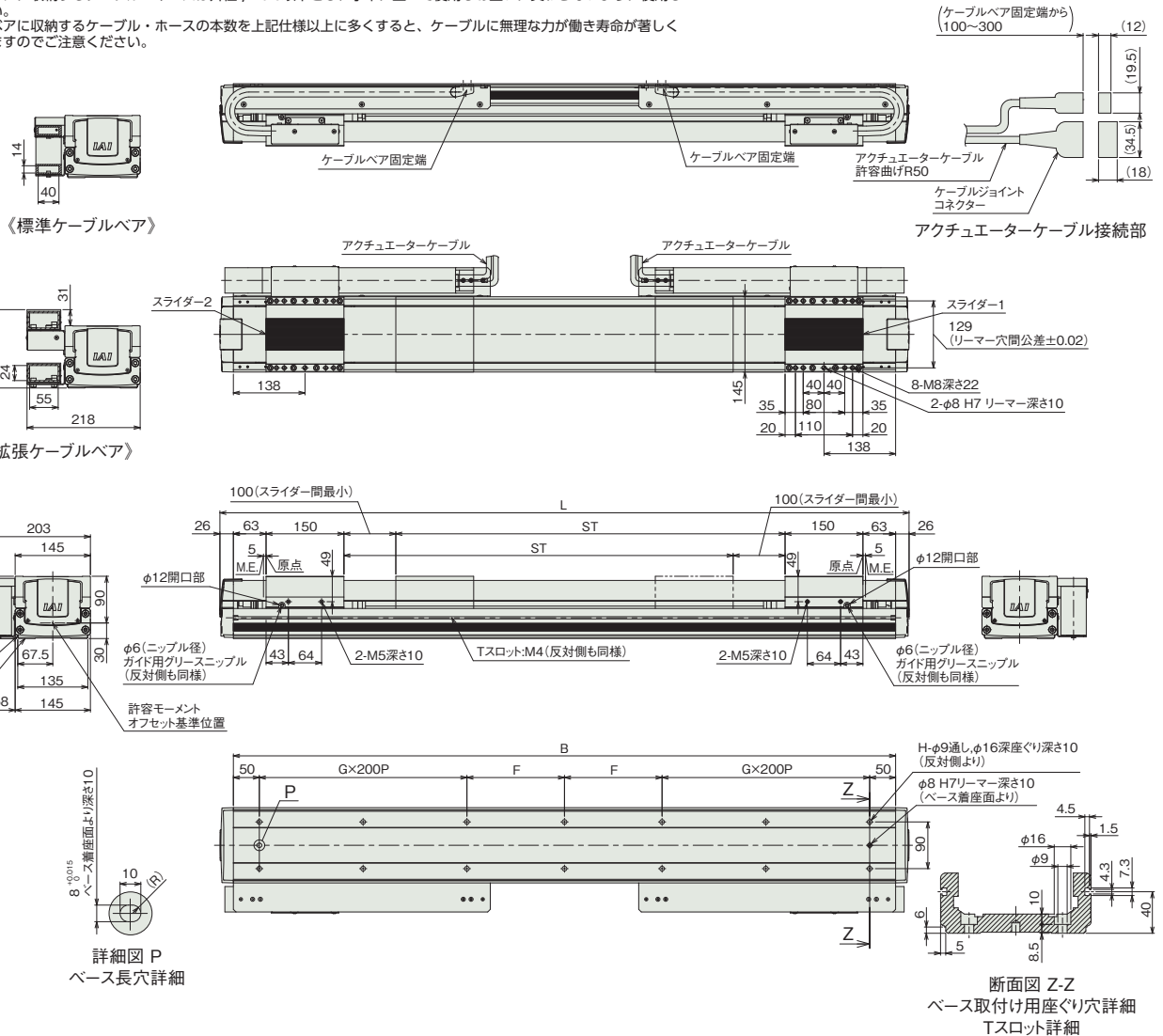
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



- (注) ケーブルジョイントコネクターには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
- (注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
- (注) ケーブルペアに収納するケーブル・ホースの外径と内壁との隙間およびケーブル・ホース間の隙間は2mm以上としてください。
- (注) ケーブルペアに収納するケーブル・ホースは外径φ16.8以下とし、水平に並べて使用しお互いに交わらないように使用してください。
- (注) ケーブルペアに収納するケーブル・ホースの本数を上記仕様以上に多くすると、ケーブルに無理な力が働き寿命が著しく短くなりますのでご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド



■ストローク別寸法

ストローク	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250
L	828	878	928	978	1028	1078	1128	1178	1228	1278	1328	1378	1428	1478	1528	1578	1628	1678	1728	1778	1828	1878	1928	1978	2028	2078	2128	2178	2228	2278	2328	2378	2428	2478	2528	2578	2628	2678	2728	2778	2828
B	776	826	876	926	976	1026	1076	1126	1176	1226	1276	1326	1376	1426	1476	1526	1576	1626	1676	1726	1776	1826	1876	1926	1976	2026	2076	2126	2176	2226	2276	2326	2376	2426	2476	2526	2576	2626	2676	2726	2776
F	138	163	188	213	238	263	288	313	338	363	388	413	438	463	488	513	538	563	588	613	638	663	688	713	738	763	788	813	838	863	888	913	938	963	988	1013	1038	1063	1088	1113	1138
G	1	1	1	1	1	1	1	2	2	2	2	2	2	2	2	2	3	3	3	3	3	3	3	3	4	4	4	4	4	4	4	4	5	5	5	5	5	5	5	5	6
H	10	10	10	10	10	10	10	14	14	14	14	14	14	14	14	14	18	18	18	18	18	18	18	18	22	22	22	22	22	22	22	22	26	26	26	26	26	26	26	26	30

■ストローク別質量

ストローク	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250
質量 (kg)	24.7	25.6	26.4	27.3	28.2	29.0	29.9	30.8	31.6	32.5	33.4	34.2	35.1	36.0	36.8	37.7	38.6	39.4	40.3	41.2	42.0	42.9	43.8	44.6	45.5	46.3	47.2	48.1	48.9	49.8	50.7	51.5	52.4	53.3	54.1	55.0	55.9	56.7	57.6	58.5	59.3

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA







NS

IF

オプション

適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続 可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ	
				ポジションナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	—	—	—	●	●	●	●	—	—	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	—	8-47
RSEL		8	—	—	—	●	●	●	●	—	—	—	●	●	●	—	—	36000	—	8-49
SCON-CB/CGB		1	—	●	●	—	●	●	●	●	●	●	●	●	—	●	512 (ネットワーク仕様は768)	—	8-215	
SSEL-CS		2	—	●	—	●	●	—	●	—	—	—	●	—	—	—	20000	—	8-245	
XSEL-P/Q		6	—	—	—	●	●	—	●	—	—	—	●	—	—	—	20000	—	8-273	
XSEL-RA/SA		8	—	—	—	●	●	—	●	—	—	—	●	●	—	—	55000 (タイプにより異なります)	—	8-273	

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
 (注) マルチスライダは2軸コントローラか、SCON2台での制御になります。
 (注) アプソリュートのアクチュエーターは、RCON-SCIに接続できません。

NS-LXMXSA

中間サポート 本体幅 150mm 400W

■型式項目

NS - LXMXSA - - 400 - - - - - - AQ -

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラー	ケーブル長	オプション
I	A	インクリメンタル アブソリュート	400 400W	40 40mm 20 20mm	2300 2300mm 3000 3000mm (100mm毎)	T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCO RSEL	N 無し S 3m M 5m X□□ 長さ指定	下記オプション 価格表参照



エンコーダー種類/ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	エンコーダー種類	
	インクリメンタル	アブソリュート
2300	-	-
2400	-	-
2500	-	-
2600	-	-
2700	-	-
2800	-	-
2900	-	-
3000	-	-

POINT
選定上の注意

- (1) [メインスペック] の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) [メインスペック] の最大可搬質量は、最高速度で動作させた時の値です。
- (3) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向750mm以下です。

オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
AQシール(標準装備) (注1)	AQ	3-655	-	拡張ケーブルペア 取付方向(注2)	ET1	3-656	-
クリープセンサー	C	3-655	-		ET2		
標準ケーブルペア 取付方向(注2)	CT1	3-656	-		ET3		
	CT2				ET4		
原点リミットスイッチ ボール保持機構付き ガイド	CT3	3-656	-	L	3-657	-	
	CT4			RT	3-659	-	
吊り金具	EB	3-656	-				

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。
(注2) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2		T4	
		標準	LS付	標準	LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-	-	-
	M(5m)	-	-	-	-
長さ指定	X06(6m)~X10(10m)	-	-	-	-
	X11(11m)~X15(15m)	-	-	-	-
	X16(16m)~X20(20m)	-	-	-	-
	X21(21m)~X25(25m)	-	-	-	-
	X26(26m)~X30(30m)	-	-	-	-
			-	-	-

(注) ロボットケーブルです。

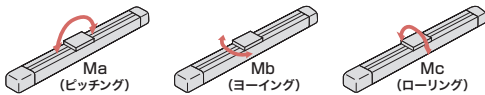
■メインスペック

		項目	内容	
リード		ボールねじリード (mm)	40	20
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	40	80
		最高速度 (mm/s)	2400	1300
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	0.3	0.3
		最高加減速度 (G)	0.3	0.3
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	—	—
		最高速度 (mm/s)	—	—
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	—	—
		最高加減速度 (G)	—	—
推力		定格推力 (N)	170.0	340.1
ブレーキ		ブレーキ仕様	—	—
ストローク		ブレーキ保持力 (kgf)	—	—
		最小ストローク (mm)	2300	2300
		最大ストローク (mm)	3000	3000
		ストロークピッチ (mm)	100	100

		項目	内容
駆動方式		ボールねじ	φ20mm 転造C5相当
繰返し位置決め精度			±0.01mm
ロストモーション			0.02mm以下
ベース		材質	アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド			直動無限循環型
静的許容モーメント		Ma	374N・m
		Mb	533N・m
		Mc	884N・m
動的許容モーメント (注3)		Ma	123N・m
		Mb	176N・m
		Mc	291N・m
使用周囲温度・湿度			0~40℃、85%RH以下 (結露なきこと)
保護等級			—
耐振動・耐衝撃			4.9m/s ²
海外対応規格			CEマーク、RoHS指令
モーター種類			ACサーボモーター
エンコーダー種類			インクリメンタル/アブソリュート
エンコーダーパルス数			16384 pulse/rev
納期			ホームページ [納期照会] に記載

(注3) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダータイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢		水平											垂直										
リード (mm)	最高速度 (mm/s)	加速度 (G)											加速度 (G)										
		0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2
40	2400	40	40																				
20	1300	80	80																				

水平専用となります。

■ストロークと最高速度

ストローク	最高速度
40	2300~3000 (100mm毎) 2400
20	1300

(単位はmm/s)

選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

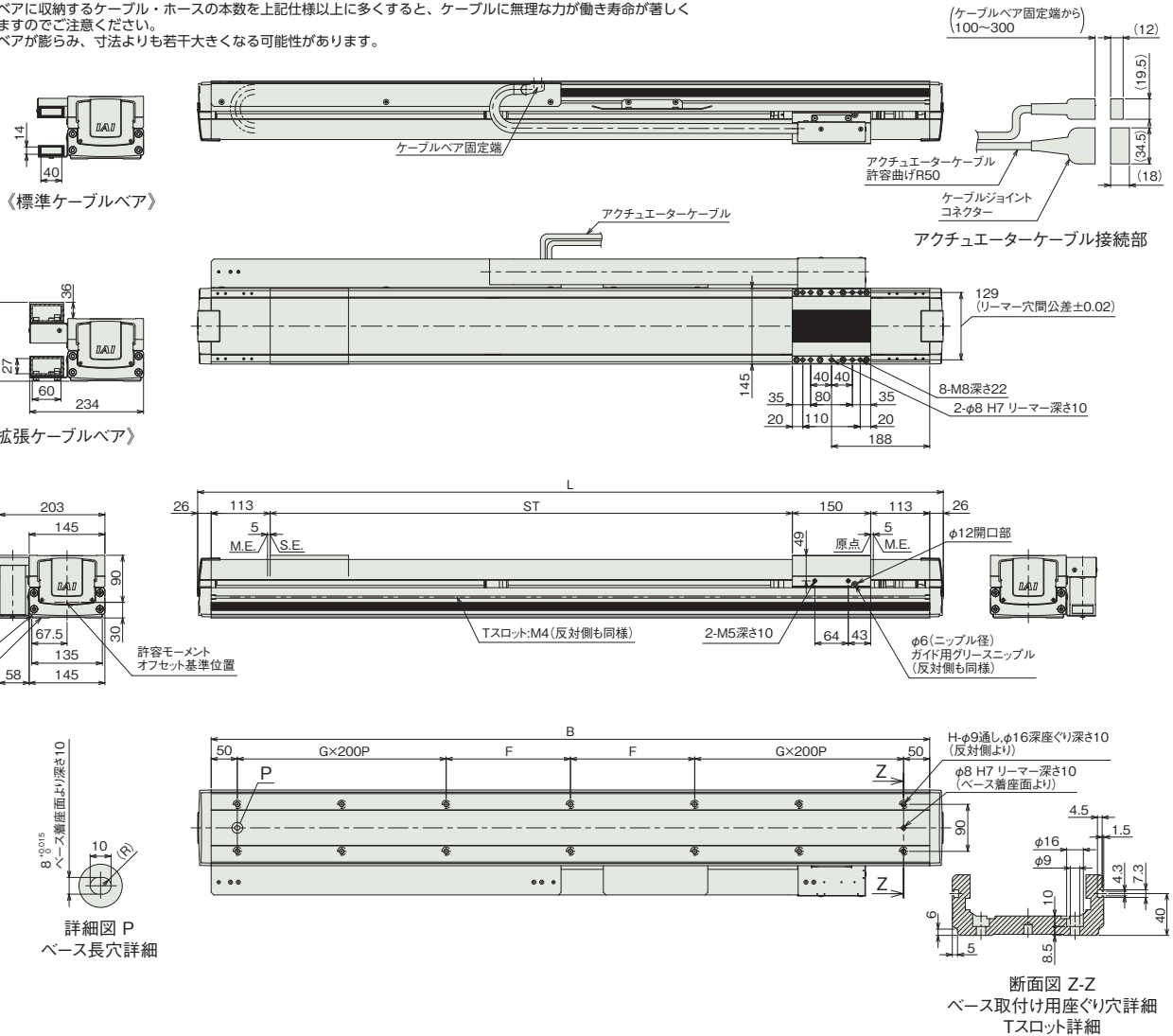
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

- (注) ケーブルジョイントコネクターには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
- (注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
- (注) ケーブルベアに収納するケーブル・ホースの外径φ16.8以下とし、水平に並べて使用しお互いに交わらないように使用してください。
- (注) ケーブルベアに収納するケーブル・ホースの本数を上記仕様以上に多くすると、ケーブルに無理な力が働き寿命が著しく短くなりますのでご注意ください。
- (注) ケーブルベアが影らみ、寸法よりも若干大きくなる可能性があります。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド



■ストローク別寸法

	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000
ストローク	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000
L	2728	2828	2928	3028	3128	3228	3328	3428
B	2676	2776	2876	2976	3076	3176	3276	3376
F	288	138	188	238	288	138	188	238
G	5	6	6	6	6	7	7	7
H	26	30	30	30	30	34	34	34

■ストローク別質量

	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000
ストローク	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000
質量(kg)	46.4	47.9	49.4	50.9	52.3	53.8	55.3	56.8

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA







NS

IF

オプション

適応コントローラ

本ページのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続 可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	単相AC 100V/200V	●	-	●	●	-	●	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	●	●	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
 (注) アプソリュートのアクチュエータは、RCON-SCIに接続できません。

NS-LZMSA

本体幅
150
mm

400
W

■型式項目

NS - LZMSA - [] - 400 - 20 - [] - [] - [] - AQ - B - []

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラー	ケーブル長	オプション
		1 A	400 400W	20 20mm	500 500mm 1000 1000mm (50mm毎)	T2 T4	N S M X□	無し 3m 5m 長さ指定
		インクリメンタル アブソリュート				SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA RCON RSEL		オプション 下記オプション 価格表参照



エンコーダー種類/ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	エンコーダー種類	
	インクリメンタル	アブソリュート
500	-	-
550/600	-	-
650/700	-	-
750/800	-	-
850/900	-	-
950/1000	-	-

POINT
選定上の注意

- [メインスペック] の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- [メインスペック] の最大可搬質量は、最高速度で動作させた時の値です。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向750mm以下です。
- アクチュエーターとコントローラーのエンコーダー配線の途中にブレーキボックス(付属品)の設置が必要になります。ブレーキボックスにはDC24V(max1A)の電源が必要です。

オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
AQシール(標準装備) (注1)	AQ	3-655	-	吊り金具(注3)	EB	3-656	-
ブレーキ(標準装備) (注1)	B	3-655	-	拡張ケーブルペア 取付方向(注2)(注3)	ET1 ET2 ET3 ET4	3-656	-
クリープセンサー	C	3-655	-	原点リミットスイッチ ボール保持機構付き ガイド	L RT	3-657 3-659	- -
標準ケーブルペア 取付方向(注2)	CT1 CT2 CT3 CT4	3-656	-				

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。
 (注2) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。
 (注3) ストロークが700mm以下の場合、吊り金具(EB)と拡張ケーブルペア取付方向オプション(ET1/ET2/ET3/ET4)の併用はできません。

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2		T4	
		標準	LS付	標準	LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-	-	-
	M(5m)	-	-	-	-
長さ指定	X06(6m)~X10(10m)	-	-	-	-
	X11(11m)~X15(15m)	-	-	-	-
	X16(16m)~X20(20m)	-	-	-	-
	X21(21m)~X25(25m)	-	-	-	-
	X26(26m)~X30(30m)	-	-	-	-
			-	-	-

(注) ロボットケーブルです。

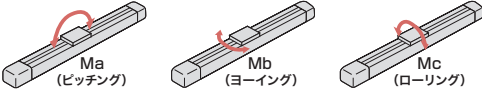
■メインスペック

		項目	内容	
リード	水平	ボールねじリード (mm)	20	
		可搬質量	最大可搬質量 (kg)	-
		速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	-
			定格加減速度 (G)	-
			最高加減速度 (G)	-
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	16	
		最高速度 (mm/s)	1000	
		定格加減速度 (G)	0.3	
速度/加減速度	最高加減速度 (G)	0.8		
	定格推力 (N)	340.1		
	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ		
ブレーキ	ブレーキ保持力 (kgf)	16		
	ストローク	最小ストローク (mm)	500	
ストローク	最大ストローク (mm)		1000	
		ストロークピッチ (mm)	50	

		項目	内容	
注意事項	スライダ ー リニアサーボ ケーブル 型式	駆動方式	ボールねじ φ20mm 転造C5相当	
		繰返し位置決め精度	±0.01mm	
		ロストモーション	0.02mm以下	
		ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理	
		リニアガイド	直動無限循環型	
		静的許容モーメント	Ma	: 374N・m
			Mb	: 533N・m
			Mc	: 884N・m
		動的許容モーメント (注4)	Ma	: 123N・m
			Mb	: 176N・m
			Mc	: 291N・m
		使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)	
		保護等級	-	
		耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²	
		海外対応規格	CEマーク、RoHS指令	
モーター種類	ACサーボモーター			
エンコーダ種類	インクリメンタル/アブソリュート			
エンコーダパルス数	16384 pulse/rev			
納期	ホームページ [納期照会] に記載			

(注4) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢	リード (mm)	最高速度 (mm/s)	水平														垂直																							
			加速度 (G)																																					
			0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2																
20	1000	垂直専用となります。																	16	16	12.3	11.1	10.1	9.2	6															

■ストロークと最高速度

リード (mm)	ストローク (mm)	最高速度 (mm/s)
20	500~1000 (50mm毎)	1000

(単位はmm/s)

選定
注意事項
スライダ
ー
リニアサーボ
ケーブル
型式

RCP6/
RCP6S
RCP3/4
RCP5
RCA
RCS4
RCS2
RCS3
ISB/
ISPB
SSPA
ISA/
ISPA
ISDB/
ISDPB
NSA
NS
IF
オプション

選定

注意事項

スライダ

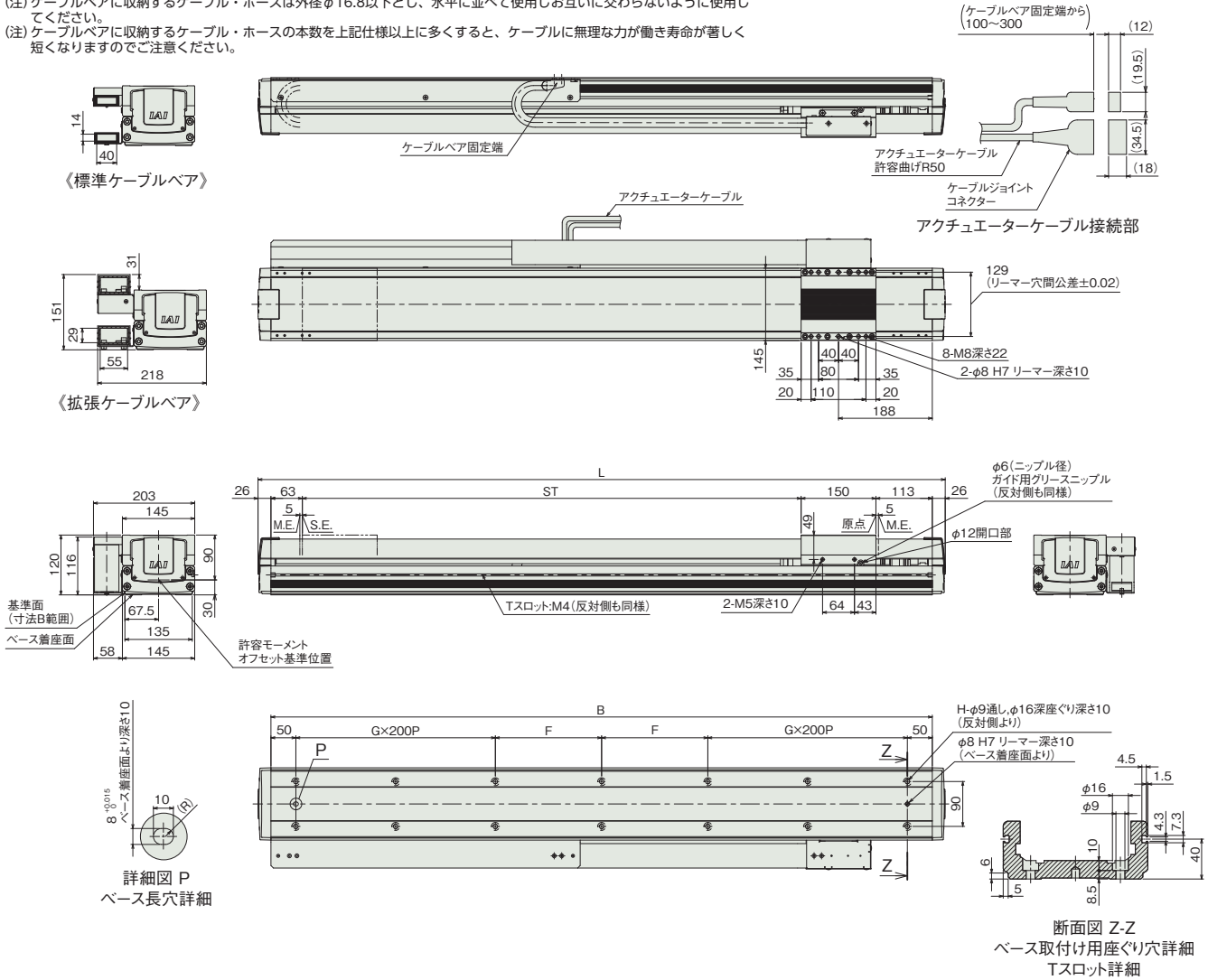
リニアサーボ

ケーブル型式

一覧表

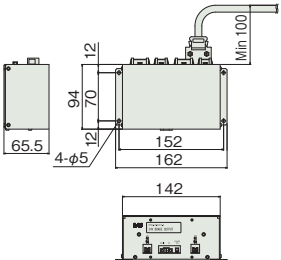
- (注) ケーブルジョイントコネクタには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
- (注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
- (注) ケーブルベアに収納するケーブル・ホースの外径と内壁との隙間およびケーブル・ホース間の隙間は2mm以上としてください。
- (注) ケーブルベアに収納するケーブル・ホースは外径φ16.8以下とし、水平に並べて使用しお互いに交わらないように使用してください。
- (注) ケーブルベアに収納するケーブル・ホースの本数を上記仕様以上に多くすると、ケーブルに無理な力が働き寿命が著しく短くなりますのでご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド



■ブレーキボックス(付属品)

単品型式: RCB-110-RA13-0



■ストローク別寸法

ストローク	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
L	878	928	978	1028	1078	1128	1178	1228	1278	1328	1378
B	826	876	926	976	1026	1076	1126	1176	1226	1276	1326
G	1	1	1	1	1	1	2	2	2	2	2
F	163	188	213	238	263	288	113	138	163	188	213
H	10	10	10	10	10	10	14	14	14	14	14

■ストローク別質量

ストローク	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
質量 (kg)	19.9	20.7	21.4	22.1	22.9	23.6	24.4	25.1	25.9	26.6	27.4

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA





NS

IF

オプション

適応コントローラ

本ページのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続 可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジションナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	—	—	—	●	●	●	●	—	—	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	—	8-47
RSEL		8	—	—	—	●	●	●	●	—	—	—	●	●	●	—	—	36000	—	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC200V	●	●	—	●	●	●	●	●	●	●	●	●	—	●	512 (ネットワーク仕様は768)	—	8-215
SSEL-CS		2	単相AC 100V/200V	●	—	●	●	—	●	—	—	—	—	●	—	—	—	20000	—	8-245
XSEL-P/Q		6	—	—	—	●	●	—	●	—	—	—	—	●	—	—	—	20000	—	8-273
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	—	—	●	●	—	●	—	—	—	—	●	●	—	—	55000 (タイプにより異なります)	—	8-273

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
(注) アプソリュートのアクチュエータは、RCON-SCIに接続できません。

NS-LZMMA

マルチスライダ 本体幅 150mm 400W

型式項目

NS - LZMMA - [] - 400 - 20 - [] - [] - [] - AQ - B - []

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類 I インクリメンタル A アブソリュート	モーター種類 400 400W	リード 20 20mm	ストローク 250 } 250mm 950 } 950mm (50mm毎)	適応コントローラ T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し S 3m M 5m X□□ 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	------------------------------------	----------------------	------------------	--	--	---	---------------------------



エンコーダ種類/ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	エンコーダ種類	
	インクリメンタル	アブソリュート
250	-	-
300/350	-	-
400/450	-	-
500/550	-	-
600/650	-	-
700/750	-	-
800/850	-	-
900/950	-	-



- [メインスペック] の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- [メインスペック] の最大可搬質量は、最高速度で動作させた時の値です。
- ケーブルベアの位置を勝手違い側にしたい場合は、本体を 180 度回転させて取付けてください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 750mm 以下です。
- アクチュエーターとコントローラのエンコーダ配線の途中にブレーキボックス(付属品)の設置が必要になります。ブレーキボックスには DC24V (max1A) の電源が必要です。

オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
AQシール(標準装備) (注1)	AQ	3-655	-	吊り金具(注3)	EB	3-656	-
ブレーキ(標準装備) (注1)	B	3-655	-	拡張ケーブルベア 取付方向(注2)(注3)	ET1	3-656	-
クリープセンサー	C	3-655	-	原点リミットスイッチ	L	3-657	-
標準ケーブルベア 取付方向(注2)	CT1	3-656	-	ボール保持機構付き ガイド	RT	3-659	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。
 (注2) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。
 (注3) ストロークが400mm以下の場合、吊り金具(EB)と拡張ケーブルベア取付方向オプション(ET1)の併用はできません。

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2		T4	
		標準	LS付	標準	LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-	-	-
	M(5m)	-	-	-	-
	X06(6m)~X10(10m)	-	-	-	-
長さ指定	X11(11m)~X15(15m)	-	-	-	-
	X16(16m)~X20(20m)	-	-	-	-
	X21(21m)~X25(25m)	-	-	-	-
	X26(26m)~X30(30m)	-	-	-	-

(注) ロボットケーブルです。

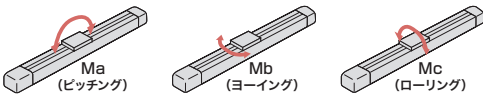
メインスペック

項目	内容	
リード	ボールねじリード (mm) 20	
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg) -
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s) -
		定格加減速度 (G) -
		最高加減速度 (G) -
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg) 16
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s) 1000
		定格加減速度 (G) 0.3
		最高加減速度 (G) 0.8
推力	定格推力 (N) 340.1	
ブレーキ	ブレーキ仕様 無励磁作動電磁ブレーキ	
ストローク	最小ストローク (mm) 250	
	最大ストローク (mm) 950	
	ストロークピッチ (mm) 50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ20mm 転造C5相当
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロストモーション	0.02mm以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 374N・m
	Mb: 533N・m
	Mc: 884N・m
動的許容モーメント (注4)	Ma: 123N・m
	Mb: 176N・m
	Mc: 291N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	-
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダ種類	インクリメンタル/アブソリュート
エンコーダパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注4) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

スライダタイプモーメント方向



速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢	水平												垂直													
	リード (mm)	最高速度 (mm/s)	加速度 (G)																							
20	1000	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2			
		垂直専用となります。												16	16	12.3	11.1	10.1	9.2	6						

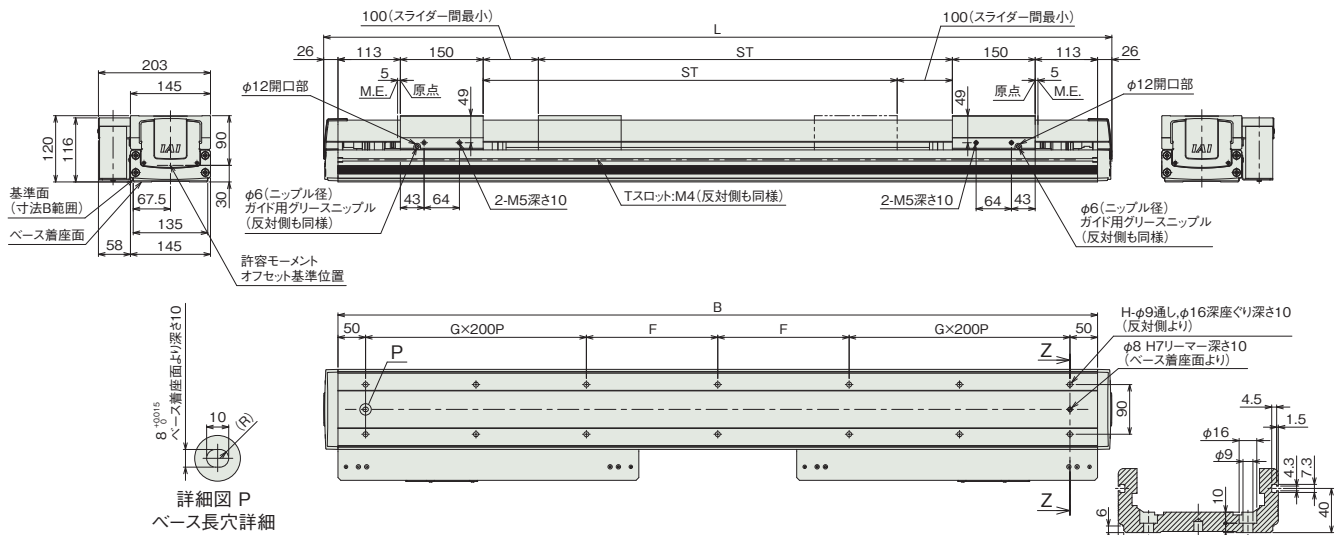
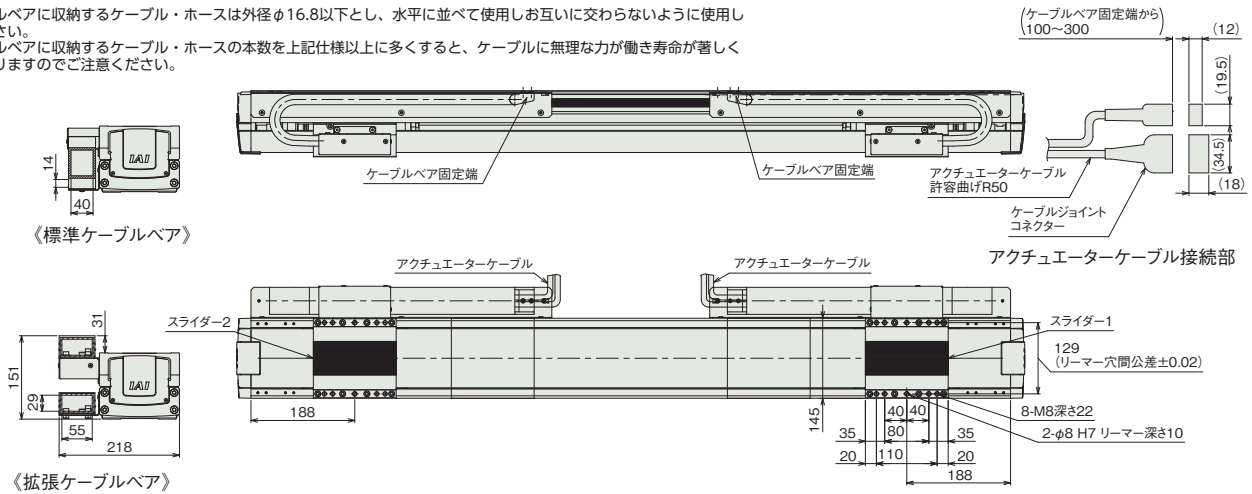
ストロークと最高速度

ストローク	最高速度 (mm/s)
20	250~950 (50mm毎)
リード	1000

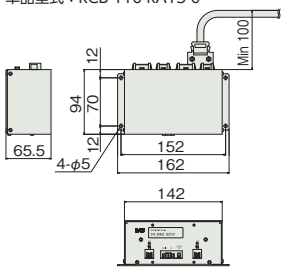
(単位はmm/s)

- (注) ケーブルジョイントコネクタには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
- (注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
- (注) ケーブルベアに収納するケーブル・ホースの外径と内径との隙間およびケーブル・ホース間の隙間は2mm以上としてください。
- (注) ケーブルベアに収納するケーブル・ホースは外径φ16.8以下とし、水平に並べて使用しお互いに交わらないように使用してください。
- (注) ケーブルベアに収納するケーブル・ホースの本数を上記仕様以上に多くすると、ケーブルに無理な力が働き寿命が著しく短くなりますのでご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド



ブレーキボックス(付属品)



ストローク別寸法

ストローク	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950
L	928	978	1028	1078	1128	1178	1228	1278	1328	1378	1428	1478	1528	1578	1628
B	876	926	976	1026	1076	1126	1176	1226	1276	1326	1376	1426	1476	1526	1576
F	188	213	238	263	288	313	338	363	388	413	438	463	488	513	538
G	1	1	1	1	1	2	2	2	2	2	2	2	2	2	3
H	10	10	10	10	10	14	14	14	14	14	14	14	14	14	18

ストローク別質量

ストローク	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950
質量 (kg)	27.1	27.9	28.8	29.7	30.5	31.4	32.2	33.1	34.0	34.8	35.7	36.6	37.4	38.3	39.2

断面図 Z-Z
ベース取付け用座ぐり穴詳細
Tスロット詳細

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA







NS

IF

オプション

適応コントローラ

本ページのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続 可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ	
				ポジションナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	—	—	—	●	●	●	●	—	—	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	—	8-47
RSEL		8	—	—	—	●	●	●	●	—	—	—	●	●	●	—	—	36000	—	8-49
SCON-CB/CGB		1	—	●	●	—	●	●	●	●	●	●	●	●	—	●	—	512 (ネットワーク仕様は768)	—	8-215
SSEL-CS		2	—	●	—	●	●	—	●	—	—	—	●	—	—	—	—	20000	—	8-245
XSEL-P/Q		6	—	—	—	●	●	—	●	—	—	—	●	—	—	—	—	20000	—	8-273
XSEL-RA/SA		8	—	—	—	●	●	—	●	—	—	—	●	●	—	—	—	55000 (タイプにより異なります)	—	8-273

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
 (注) マルチスライダは2軸コントローラか、SCON2台での制御になります。
 (注) アプソリュートのアクチュエータは、RCON-SCIに接続できません。

選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

IF

サーボモーター 200V (ベルト駆動高剛性タイプ)				
IF	スライダー	IF-SA-60	3-639	
		IF-SA-100	3-643	
		IF-MA-200	3-647	
		IF-MA-400	3-651	

選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

本体幅 90 mm 60 W

IF-SA-60

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

型式項目

IF - [] - [] - 60 - [] - [] - [] - [] - []

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	ストローク	適応コントローラー	ケーブル長	オプション
SA1L	標準	I インクリメンタル	60 60W	200 200mm	T2 SCON	N 無し	オプション
SA2L	モーター横付き	A アbsolute		2000 2000mm (100mm毎)	SSEL	S 3m	下記オプション 価格表参照
SA3L	モーター下付き				XSEL-P/Q	M 5m	
SA1R	モーター勝手違い				XSEL-RA/SA	X□□ 長さ指定	
SA2R	モーター水平勝手違い				T4 RCON		
SA3R	モーター下付き勝手違い				RSEL		



RoHS 10



エンコーダー種類/ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	エンコーダー種類		ストローク (mm)	エンコーダー種類	
	インクリメンタル	アブソリュート		インクリメンタル	アブソリュート
200	-	-	1200	-	-
300	-	-	1300	-	-
400	-	-	1400	-	-
500	-	-	1500	-	-
600	-	-	1600	-	-
700	-	-	1700	-	-
800	-	-	1800	-	-
900	-	-	1900	-	-
1000	-	-	2000	-	-
1100	-	-	-	-	-

POINT 選定上の注意

- モーター取付姿勢の詳細は 1-265 ページをご参照ください。
- クリープセンサーと原点リミットスイッチを追加する場合、構造上モーター取付方向でセンサーの取付側が決定しますのでご注意ください。詳細は 1-265 ページをご参照ください。
- ダブルスライダ選択時の動的許容モーメント、張出し負荷長は 1-253 ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 450mm 以下です。

オプション価格表 (標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	
			SA1L/2L/3L	SA1R/2R/3R
AQシール	AQ	3-655	-	-
クリープセンサー	C	3-655	-	-
クリープセンサー勝手違い	CL	3-655	-	-
原点リミットスイッチ	L	3-657	-	-
原点リミットスイッチ勝手違い	LL	3-657	-	-
原点逆仕様	NM	3-658	-	-
ボール保持機構付きガイド (注1)	RT	3-659	-	-
ダブルスライダ仕様 (注1)	W	3-662	-	-

(注1) ボール保持機構付きガイド (RT) と Wスライダ (W) の併用は出来ませんのでご注意ください。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2		T4	
		標準	LS付	標準	LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-	-	-
	M(5m)	-	-	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-	-	-
	X21(21m) ~ X25(25m)	-	-	-	-
	X26(26m) ~ X30(30m)	-	-	-	-

(注) ロボットケーブルです。

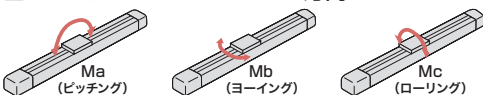
メインスペック

項目	内容
リード	リード (mm) 35相当
水平	可搬質量 最大可搬質量 (kg) 5
	最高速度 (mm/s) 1750
	定格加減速度 (G) 0.3
推力	最高加減速度 (G) 0.3
	定格推力 (N) 25.8
ストローク	最小ストローク (mm) 200
	最大ストローク (mm) 2000
	ストロークピッチ (mm) 100

項目	内容
駆動方式	タイミングベルト
繰返し位置決め精度	±0.08mm
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 143N・m
	Mb: 205N・m
	Mc: 336N・m
動的許容モーメント (注2)	Ma: 32.9N・m
	Mb: 47.0N・m
	Mc: 76.8N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	-
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	インクリメンタル/アブソリュート
エンコーダーパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注2) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

スライダタイプモーメント方向



ストロークと最高速度

200~2000
(100mm毎)
1750

(単位はmm/s)

寸法図

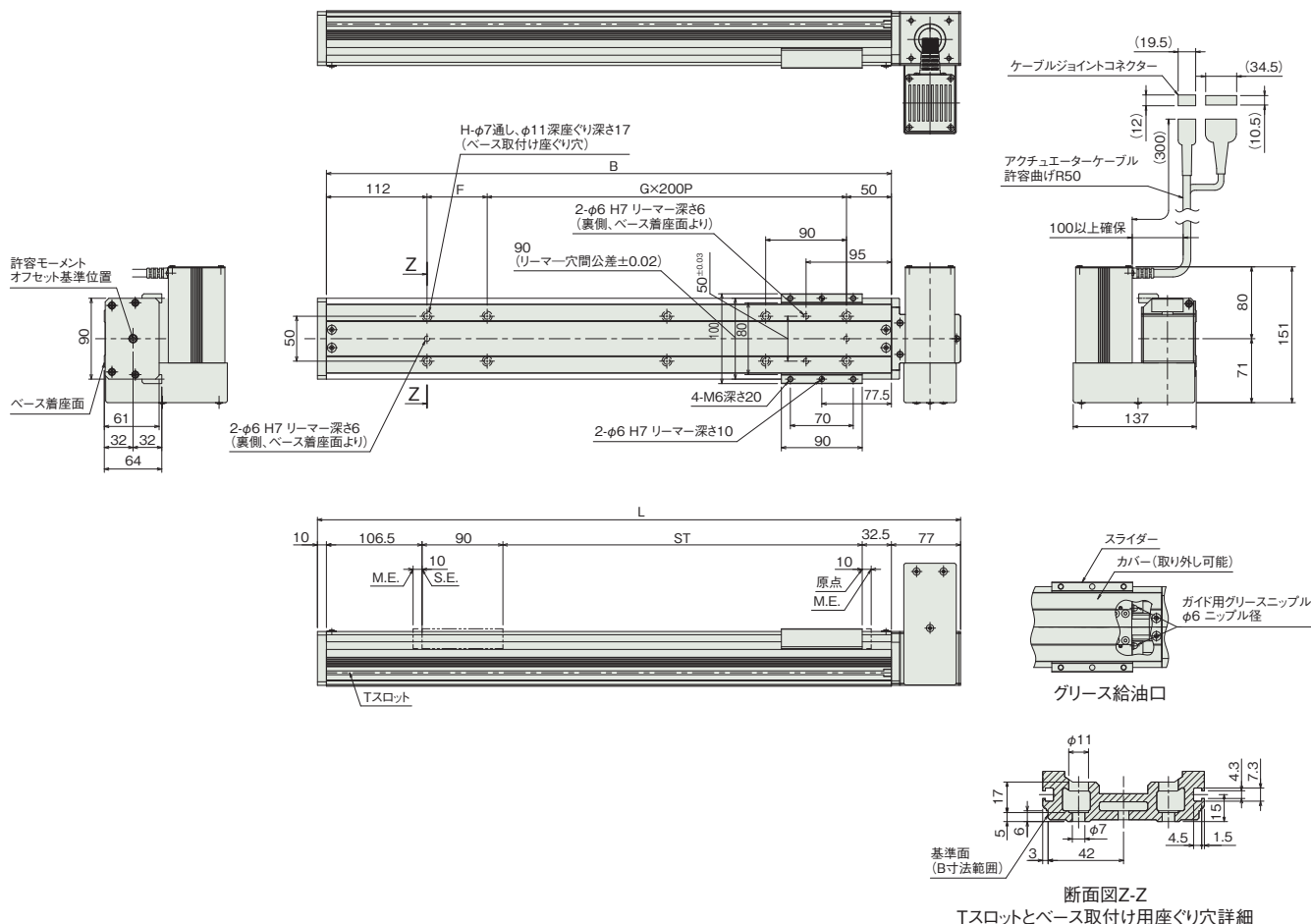
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD
3次元 CAD

■シングルスライダー仕様

(注) ケーブルジョイントコネクタにモーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合は、スライダーがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) 原点方向を変更するには返却調整が必要ですのでご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000
L	516	616	716	816	916	1016	1116	1216	1316	1416	1516	1616	1716	1816	1916	2016	2116	2216	2316
B	429	529	629	729	829	929	1029	1129	1229	1329	1429	1529	1629	1729	1829	1929	2029	2129	2229
F	67	167	67	167	67	167	67	167	67	167	67	167	67	167	67	167	67	167	67
G	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10
H	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26

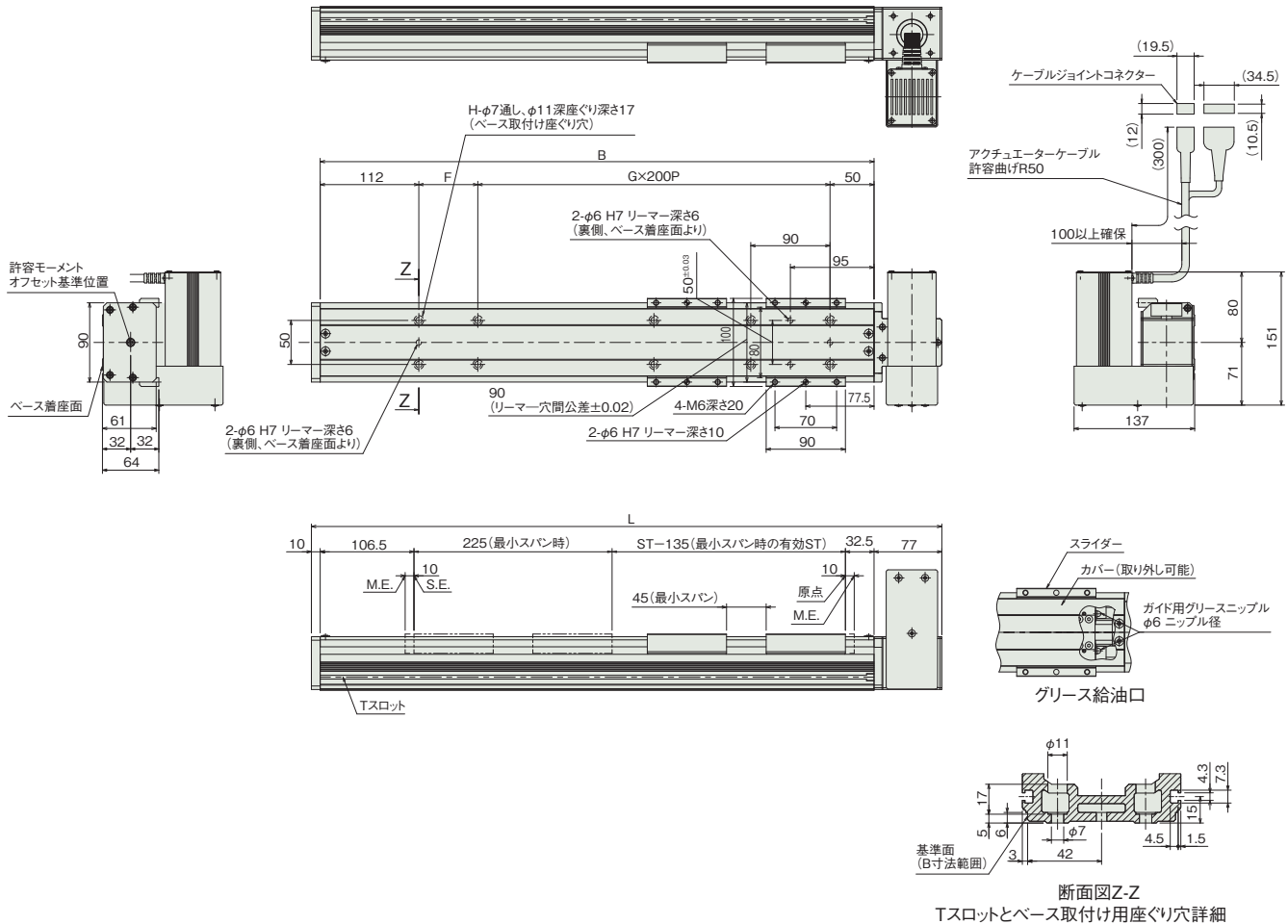
■ストローク別質量

ストローク	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000
質量 (kg)	4.5	5.0	5.5	6.0	6.5	6.9	7.4	7.9	8.4	8.9	9.3	9.8	10.3	10.8	11.3	11.7	12.2	12.7	13.2

■ダブルスライダ仕様

(注) ケーブルジョイントコネクタにモーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
 ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
 (注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
 (注) 原点方向を変更するには返却調整が必要ですのでご注意ください。

ST: ストローク
 M.E.: メカニカルエンド
 S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000
最小スパン時の有効ストローク	65	165	265	365	465	565	665	765	865	965	1065	1165	1265	1365	1465	1565	1665	1765	1865
L	516	616	716	816	916	1016	1116	1216	1316	1416	1516	1616	1716	1816	1916	2016	2116	2216	2316
B	429	529	629	729	829	929	1029	1129	1229	1329	1429	1529	1629	1729	1829	1929	2029	2129	2229
F	67	167	67	167	67	167	67	167	67	167	67	167	67	167	67	167	67	167	67
G	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10
H	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26

■ストローク別質量

ストローク	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000
質量 (kg)	5.1	5.6	6.1	6.6	7.1	7.5	8.0	8.5	9.0	9.5	9.9	10.4	10.9	11.4	11.9	12.3	12.8	13.3	13.8

■適応コントローラ

本ページのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47	
RSEL		8	単相AC 100V/200V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	36000	-	8-49	
SCON-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215	
SSEL-CS		2	単相AC 100V/200V	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	20000	-	8-245	
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	20000	-	8-273	
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273	

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
 (注) アbsoluteのアクチュエータは、RCON-SCIに接続できません。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

IF-SA-100

本体幅 **90mm** **100W**

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

型式項目

IF - [] - [] - 100 - [] - [] - [] - [] - []

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	ストローク	適応コントローラー	ケーブル長	オプション
SA1L	標準	I インクリメンタル	100 100W	200 2000	T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA	N 無し S 3m M 5m X□□ 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照
SA2L	モーター横付き	A アブソリュート		200mm 2000mm (100mm毎)	T4 RCON RSEL		
SA3L	モーター下付き						
SA1R	モーター勝手違い						
SA2R	モーター水平勝手違い						
SA3R	モーター下付き勝手違い						



RoHS 10



エンコーダー種類/ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	エンコーダー種類		ストローク (mm)	エンコーダー種類	
	インクリメンタル	アブソリュート		インクリメンタル	アブソリュート
200	-	-	1200	-	-
300	-	-	1300	-	-
400	-	-	1400	-	-
500	-	-	1500	-	-
600	-	-	1600	-	-
700	-	-	1700	-	-
800	-	-	1800	-	-
900	-	-	1900	-	-
1000	-	-	2000	-	-
1100	-	-	-	-	-

POINT
選定上の注意

- モーター取付姿勢の詳細は 1-265 ページをご参照ください。
- クリープセンサーと原点リミットスイッチを追加する場合、構造上モーター取付方向でセンサーの取付側が決定しますのでご注意ください。詳細は 1-265 ページをご参照ください。
- ダブルスライダ選択時の動的許容モーメント、張出し負荷長は 1-253 ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 450mm 以下です。

オプション価格表 (標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	
			SA1L/2L/3L	SA1R/2R/3R
AQシール	AQ	3-655	-	-
クリープセンサー	C	3-655	-	-
クリープセンサー勝手違い	CL	3-655	-	-
原点リミットスイッチ	L	3-657	-	-
原点リミットスイッチ勝手違い	LL	3-657	-	-
原点逆仕様	NM	3-658	-	-
ボール保持機構付きガイド (注1)	RT	3-659	-	-
ダブルスライダ仕様 (注1)	W	3-662	-	-

(注1) ボール保持機構付きガイド (RT) と Wスライダ (W) の併用は出来ませんのでご注意ください。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2		T4	
		標準	LS付	標準	LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-	-	-
	M(5m)	-	-	-	-
	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-	-	-
長さ指定	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-	-	-
	X21(21m) ~ X25(25m)	-	-	-	-
	X26(26m) ~ X30(30m)	-	-	-	-
	X31(31m) ~ X35(35m)	-	-	-	-

(注) ロボットケーブルです。

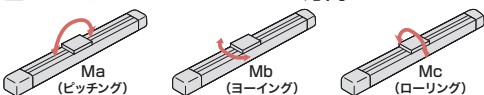
メインスペック

項目	内容
リード	リード (mm) 35相当
水平	可搬質量 最大可搬質量 (kg) 10
	最高速度 (mm/s) 1750
	定格加減速度 (G) 0.3
	最高加減速度 (G) 0.3
推力	定格推力 (N) 43
	最小ストローク (mm) 200
ストローク	最大ストローク (mm) 2000
	ストロークピッチ (mm) 100

項目	内容
駆動方式	タイミングベルト
繰返し位置決め精度	±0.08mm
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 143N・m
	Mb: 205N・m
	Mc: 336N・m
動的許容モーメント (注2)	Ma: 32.9N・m
	Mb: 47.0N・m
	Mc: 76.8N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	-
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	インクリメンタル/アブソリュート
エンコーダーパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注2) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

スライダタイプモーメント方向



ストロークと最高速度

200~2000 (100mm毎) 1750

(単位はmm/s)

寸法図

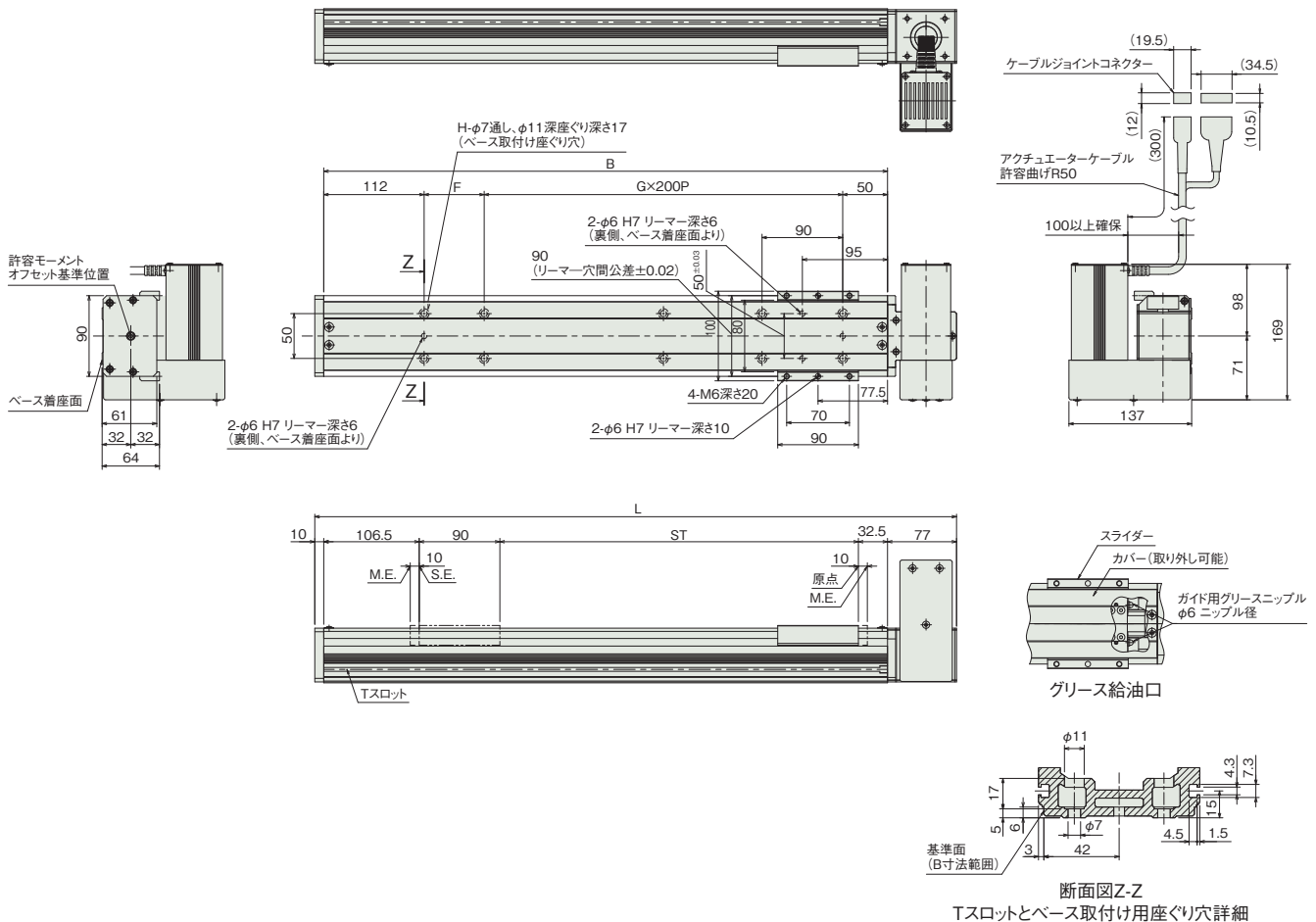
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



■シングルスライダー仕様

(注) ケーブルジョイントコネクタにモーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合は、スライダーがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) 原点方向を変更するには返却調整が必要ですのでご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000
L	516	616	716	816	916	1016	1116	1216	1316	1416	1516	1616	1716	1816	1916	2016	2116	2216	2316
B	429	529	629	729	829	929	1029	1129	1229	1329	1429	1529	1629	1729	1829	1929	2029	2129	2229
F	67	167	67	167	67	167	67	167	67	167	67	167	67	167	67	167	67	167	67
G	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10
H	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26

■ストローク別質量

ストローク	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000
質量 (kg)	4.7	5.2	5.7	6.2	6.7	7.1	7.6	8.1	8.6	9.1	9.5	10	10.5	11	11.5	11.9	12.4	12.9	13.4

選定

注意事項

スライダ

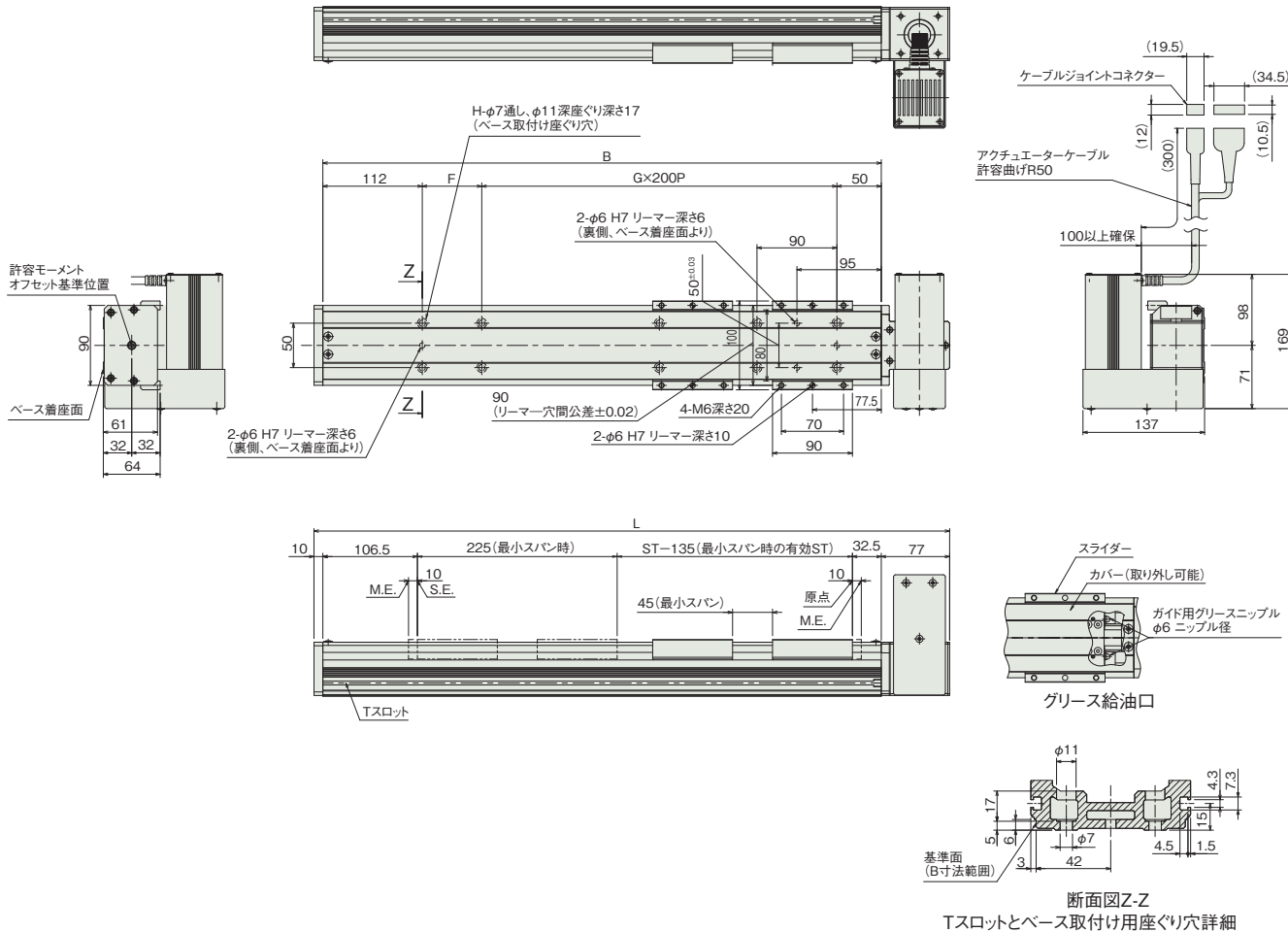
リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

■ダブルスライダ仕様

(注) ケーブルジョイントコネクタにモーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) 原点方向を変更するには返却調整が必要ですのでご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000
最小スパン時の有効ストローク	65	165	265	365	465	565	665	765	865	965	1065	1165	1265	1365	1465	1565	1665	1765	1865
L	516	616	716	816	916	1016	1116	1216	1316	1416	1516	1616	1716	1816	1916	2016	2116	2216	2316
B	429	529	629	729	829	929	1029	1129	1229	1329	1429	1529	1629	1729	1829	1929	2029	2129	2229
F	67	167	67	167	67	167	67	167	67	167	67	167	67	167	67	167	67	167	67
G	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10
H	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26

■ストローク別質量

ストローク	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000
質量 (kg)	5.3	5.8	6.3	6.8	7.3	7.7	8.2	8.7	9.2	9.7	10.1	10.6	11.1	11.6	12.1	12.5	13.0	13.5	14.0

■適応コントローラ

本ページのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47	
RSEL		8	単相AC 100V/200V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	36000	-	8-49	
SCON-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215	
SSEL-CS		2	単相AC 100V/200V	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	20000	-	8-245	
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	20000	-	8-273	
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273	

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
(注) アブソリュートのアクチュエータは、RCON-SCIに接続できません。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

本体幅
120 mm

200 W

IF-MA-200

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

型式項目

IF - [] - [] - 200 - [] - [] - [] - []

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	ストローク	適応コントローラー	ケーブル長	オプション
MA1L	標準	I インクリメンタル	200 200W	200 2500	T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA	N 無し S 3m M 5m X□□ 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照
MA2L	モーター横付き	A アブソリュート		200mm 2500mm (100mm毎)	T4 RCON RSEL		
MA3L	モーター下付き						
MA1R	モーター勝手違い						
MA2R	モーター水平勝手違い						
MA3R	モーター下付き勝手違い						



RoHS
10



エンコーダー種類/ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	エンコーダー種類		ストローク (mm)	エンコーダー種類	
	インクリメンタル	アブソリュート		インクリメンタル	アブソリュート
200	-	-	1400	-	-
300	-	-	1500	-	-
400	-	-	1600	-	-
500	-	-	1700	-	-
600	-	-	1800	-	-
700	-	-	1900	-	-
800	-	-	2000	-	-
900	-	-	2100	-	-
1000	-	-	2200	-	-
1100	-	-	2300	-	-
1200	-	-	2400	-	-
1300	-	-	2500	-	-

POINT
選定上の注意

- モーター取付姿勢の詳細は 1-265 ページをご参照ください。
- クリープセンサーと原点リミットスイッチを追加する場合、構造上モーター取付方向でセンサーの取付側が決定しますのでご注意ください。詳細は 1-265 ページをご参照ください。
- ダブルスライダ選択時の動的許容モーメント、張出し負荷長は 1-253 ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 600mm 以下です。

オプション価格表 (標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	
			MA1L/2L/3L	MA1R/2R/3R
AQシール	AQ	3-655	-	-
クリープセンサー	C	3-655	-	-
クリープセンサー勝手違い	CL	3-655	-	-
原点リミットスイッチ	L	3-657	-	-
原点リミットスイッチ勝手違い	LL	3-657	-	-
原点逆仕様	NM	3-658	-	-
ボール保持機構付きガイド	RT	3-659	-	-
ダブルスライダ仕様	W	3-662	-	-

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2		T4	
		標準	LS付	標準	LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-	-	-
	M(5m)	-	-	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-	-	-
	X21(21m) ~ X25(25m)	-	-	-	-
	X26(26m) ~ X30(30m)	-	-	-	-

(注) ロボットケーブルです。

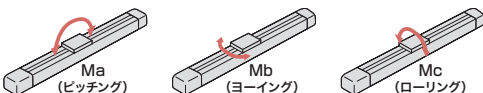
メインスペック

項目	内容
リード	リード (mm) 35相当
水平	可搬質量 最大可搬質量 (kg) 20
	最高速度 (mm/s) 1750
	定格加減速度 (G) 0.3
推力	最高加減速度 (G) 0.3
	定格推力 (N) 85.7
ストローク	最小ストローク (mm) 200
	最大ストローク (mm) 2500
	ストロークピッチ (mm) 100

項目	内容
駆動方式	タイミングベルト
繰返し位置決め精度	±0.08mm
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma : 341N・m
	Mb : 487N・m
	Mc : 796N・m
動的許容モーメント (注1)	Ma : 81.0N・m
	Mb : 116N・m
	Mc : 189N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	-
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	インクリメンタル/アブソリュート
エンコーダーパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注1) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

スライダタイプモーメント方向



3-647

IF-MA-200

オプション

ストロークと最高速度

200~2500 (100mm毎) 1750

(単位はmm/s)

寸法図

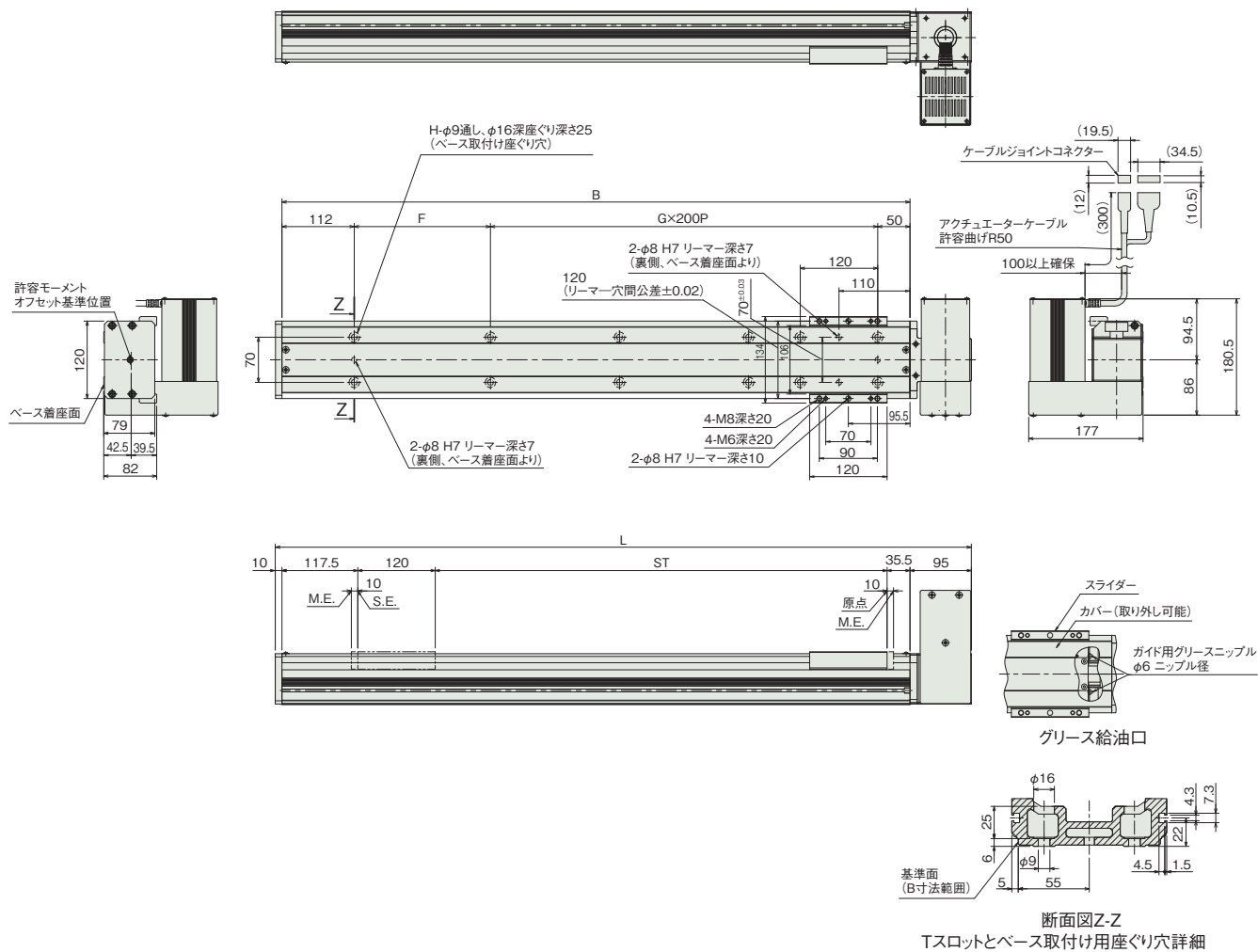
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



■シングルスライダー仕様

(注) ケーブルジョイントコネクタにモーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合は、スライダーがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) 原点方向を変更するには返却調整が必要ですのでご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500
L	578	678	778	878	978	1078	1178	1278	1378	1478	1578	1678	1778	1878	1978	2078	2178	2278	2378	2478	2578	2678	2778	2878
B	473	573	673	773	873	973	1073	1173	1273	1373	1473	1573	1673	1773	1873	1973	2073	2173	2273	2373	2473	2573	2673	2773
F	111	211	111	211	111	211	111	211	111	211	111	211	111	211	111	211	111	211	111	211	111	211	111	211
G	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11	12	12
H	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	26	28	28	30	30

■ストローク別質量

ストローク	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500
質量 (kg)	7.8	8.6	9.4	10.1	10.9	11.7	12.5	13.3	14.1	14.9	15.7	16.5	17.3	18.0	18.8	19.6	20.4	21.2	22.0	22.8	23.6	24.4	25.2	25.9

選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

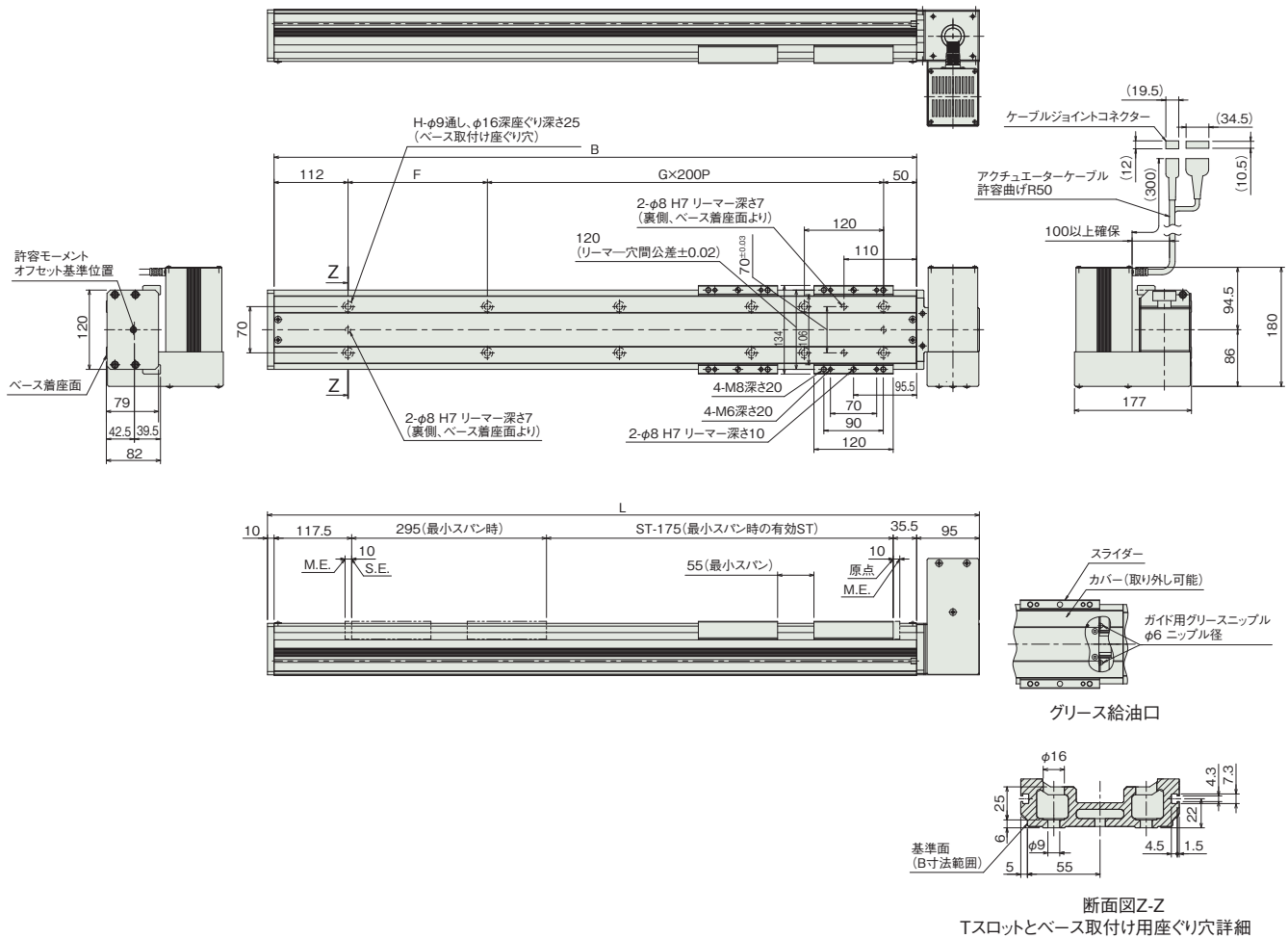
IF

オプション

■ダブルスライダ仕様

(注) ケーブルジョイントコネクタにモーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
 ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
 (注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
 (注) 原点方向を変更するには返却調整が必要です。ご注意ください。

ST: ストローク
 M.E.: メカニカルエンド
 S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500
最小スパン時の有効ストローク	25	125	225	325	425	525	625	725	825	925	1025	1125	1225	1325	1425	1525	1625	1725	1825	1925	2025	2125	2225	2325
L	578	678	778	878	978	1078	1178	1278	1378	1478	1578	1678	1778	1878	1978	2078	2178	2278	2378	2478	2578	2678	2778	2878
B	473	573	673	773	873	973	1073	1173	1273	1373	1473	1573	1673	1773	1873	1973	2073	2173	2273	2373	2473	2573	2673	2773
F	111	211	111	211	111	211	111	211	111	211	111	211	111	211	111	211	111	211	111	211	111	211	111	211
G	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11	12	12
H	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	26	28	28	30	30

■ストローク別質量

ストローク	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500
質量 (kg)	9.0	9.8	10.6	11.3	12.1	12.9	13.7	14.5	15.3	16.1	16.9	17.7	18.5	19.2	20.0	20.8	21.6	22.4	23.2	24.0	24.8	25.6	26.4	27.1

■適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ			
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択																
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM								
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	単相AC 100V/200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	単相AC 100V/200V	●	-	●	●	●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	-	●	-	-	-	-	●	-	-	-	-	-	-	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	-	●	-	-	-	-	●	●	-	-	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
 (注) アプソリュートのアクチュエーターは、RCON-SCIに接続できません。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

本体幅
120 mm
400 W

IF-MA-400

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

型式項目

IF - [] - [] - 400 - [] - [] - [] - []

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	ストローク	適応コントローラー	ケーブル長	オプション
MA1L	標準	I インクリメンタル	400 400W	200 200mm 2500 2500mm (100mm毎)	T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA	N 無し S 3m M 5m X□□ 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照
MA2L	モーター横付き	A アブソリュート			T4 RCON RSEL		
MA3L	モーター下付き						
MA1R	モーター勝手違い						
MA2R	モーター水平勝手違い						
MA3R	モーター下付き勝手違い						



RoHS
10



エンコーダー種類/ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	エンコーダー種類		ストローク (mm)	エンコーダー種類	
	インクリメンタル	アブソリュート		インクリメンタル	アブソリュート
200	-	-	1400	-	-
300	-	-	1500	-	-
400	-	-	1600	-	-
500	-	-	1700	-	-
600	-	-	1800	-	-
700	-	-	1900	-	-
800	-	-	2000	-	-
900	-	-	2100	-	-
1000	-	-	2200	-	-
1100	-	-	2300	-	-
1200	-	-	2400	-	-
1300	-	-	2500	-	-

POINT
選定上の注意

- モーター取付姿勢の詳細は1-265ページをご参照ください。
- クリープセンサーと原点リミットスイッチを追加する場合、構造上モーター取付方向でセンサーの取付側が決定しますのでご注意ください。詳細は1-265ページをご参照ください。
- ダブルスライダ選択時の動的許容モーメント、張出し負荷長は1-253ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向600mm以下です。

オプション価格表 (標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	
			MA1L/2L/3L	MA1R/2R/3R
AQシール	AQ	3-655	-	-
クリープセンサー	C	3-655	-	-
クリープセンサー勝手違い	CL	3-655	-	-
原点リミットスイッチ	L	3-657	-	-
原点リミットスイッチ勝手違い	LL	3-657	-	-
原点逆仕様	NM	3-658	-	-
ボール保持機構付きガイド	RT	3-659	-	-
ダブルスライダ仕様	W	3-662	-	-

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2		T4	
		標準	LS付	標準	LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-	-	-
	M(5m)	-	-	-	-
長さ指定	X06(6m)~X10(10m)	-	-	-	-
	X11(11m)~X15(15m)	-	-	-	-
	X16(16m)~X20(20m)	-	-	-	-
	X21(21m)~X25(25m)	-	-	-	-
	X26(26m)~X30(30m)	-	-	-	-

(注) ロボットケーブルです。

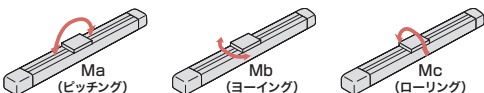
メインスペック

項目	内容
リード	リード (mm) 35相当
水平	可搬質量 最大可搬質量 (kg) 40
	最高速度 (mm/s) 1750
	定格加減速度 (G) 0.3
推力	最高加減速度 (G) 0.3
	定格推力 (N) 171.5
ストローク	最小ストローク (mm) 200
	最大ストローク (mm) 2500
	ストロークピッチ (mm) 100

項目	内容
駆動方式	タイミングベルト
繰返し位置決め精度	±0.08mm
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma : 341N・m
	Mb : 487N・m
	Mc : 796N・m
動的許容モーメント (注1)	Ma : 81.0N・m
	Mb : 116N・m
	Mc : 189N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	-
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	インクリメンタル/アブソリュート
エンコーダーパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注1) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

スライダタイプモーメント方向



■ ストロークと最高速度

200~2500 (100mm毎)
1750

(単位はmm/s)

■ 寸法図

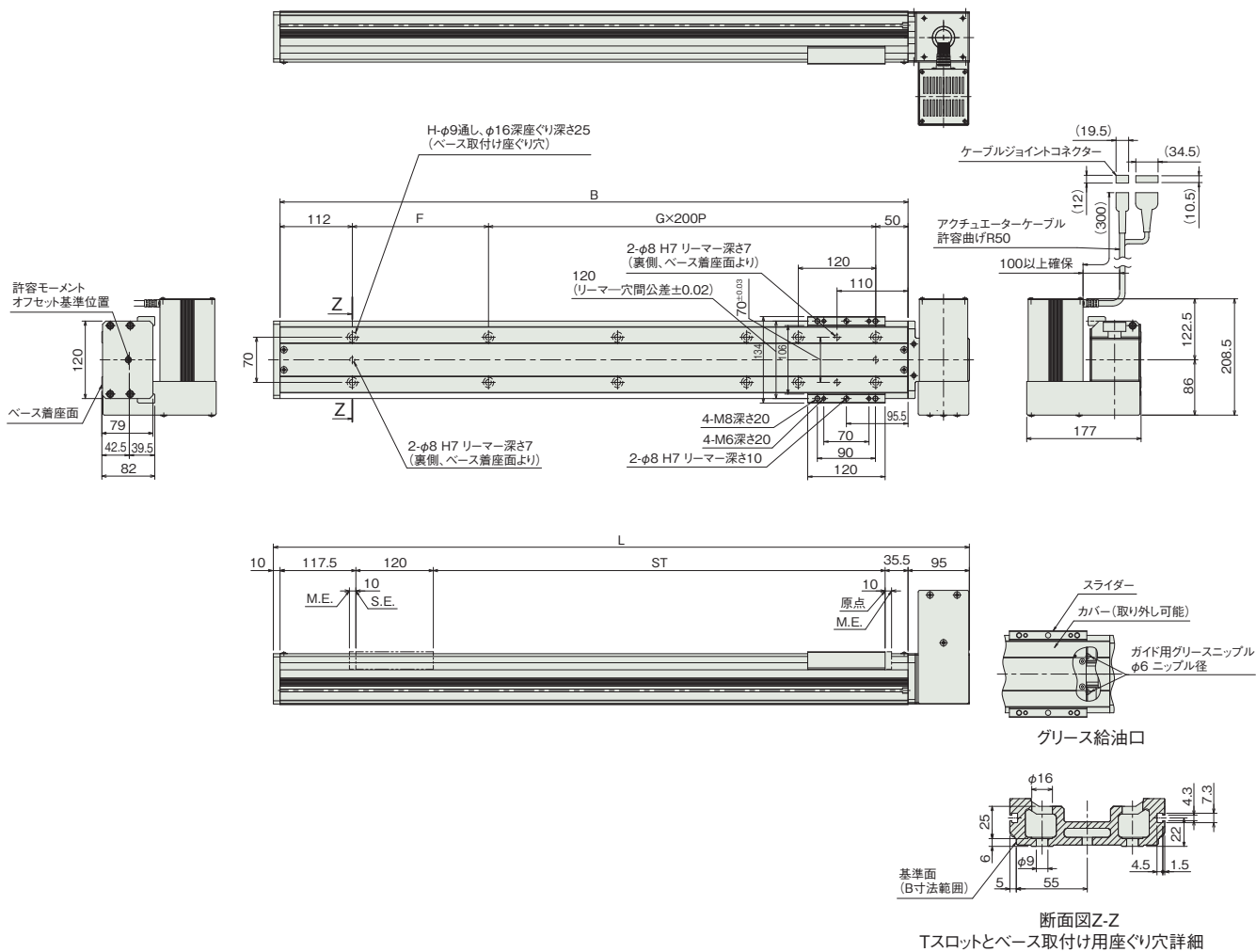
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



■ シングルスライダー仕様

(注) ケーブルジョイントコネクタにモーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合は、スライダーがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) 原点方向を変更するには返却調整が必要ですのでご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ ストローク別寸法

ストローク	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500
L	578	678	778	878	978	1078	1178	1278	1378	1478	1578	1678	1778	1878	1978	2078	2178	2278	2378	2478	2578	2678	2778	2878
B	473	573	673	773	873	973	1073	1173	1273	1373	1473	1573	1673	1773	1873	1973	2073	2173	2273	2373	2473	2573	2673	2773
F	111	211	111	211	111	211	111	211	111	211	111	211	111	211	111	211	111	211	111	211	111	211	111	211
G	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11	12	12
H	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	26	28	28	30	30

■ ストローク別質量

ストローク	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500
質量 (kg)	8.3	9.1	9.9	10.6	11.4	12.2	13.0	13.8	14.6	15.4	16.2	17.0	17.8	18.5	19.3	20.1	20.9	21.7	22.5	23.3	24.1	24.9	25.7	26.4

選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

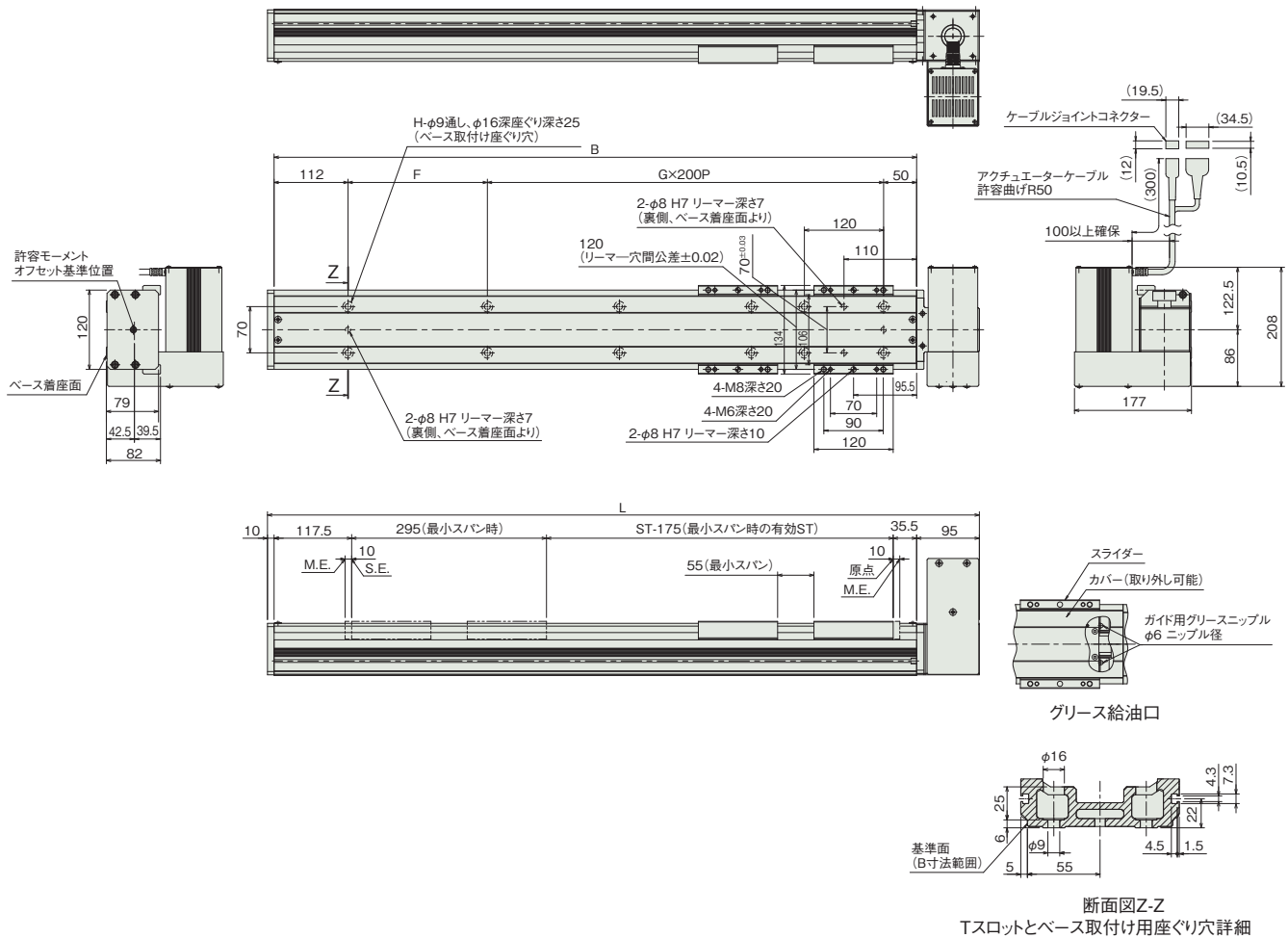
IF

オプション

■ダブルスライダー仕様

(注) ケーブルジョイントコネクタにモーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
 ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
 (注) 原点復帰を行った場合は、スライダーがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
 (注) 原点方向を変更するには返却調整が必要です。ご注意ください。

ST: ストローク
 M.E.: メカニカルエンド
 S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500
最小スパン時の有効ストローク	25	125	225	325	425	525	625	725	825	925	1025	1125	1225	1325	1425	1525	1625	1725	1825	1925	2025	2125	2225	2325
L	578	678	778	878	978	1078	1178	1278	1378	1478	1578	1678	1778	1878	1978	2078	2178	2278	2378	2478	2578	2678	2778	2878
B	473	573	673	773	873	973	1073	1173	1273	1373	1473	1573	1673	1773	1873	1973	2073	2173	2273	2373	2473	2573	2673	2773
F	111	211	111	211	111	211	111	211	111	211	111	211	111	211	111	211	111	211	111	211	111	211	111	211
G	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11	12	12
H	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	26	28	28	30	30

■ストローク別質量

ストローク	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500
質量 (kg)	9.5	10.3	11.1	11.8	12.6	13.4	14.2	15.0	15.8	16.6	17.4	18.2	19.0	19.7	20.5	21.3	22.1	22.9	23.7	24.5	25.3	26.1	26.9	27.6

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ							
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択																				
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM												
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジショナーデータなし)	-	8-47
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	単相AC 100V/200V	●	-	●	●	●	-	-	-	-	-	-	-	●	-	-	-	-	-	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	-	-	-	-	-	-	●	●	-	-	-	-	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
 (注) アプソリュートのアクチュエーターは、RCON-SCIに接続できません。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

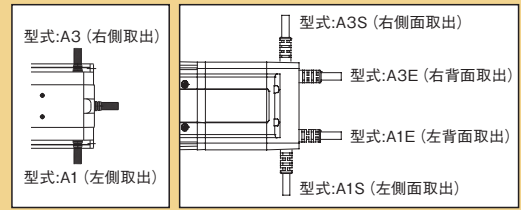
スライダータイプ オプション

ケーブル取出し方向

型式 A1 / A3

A1S / A1E / A3S / A3E

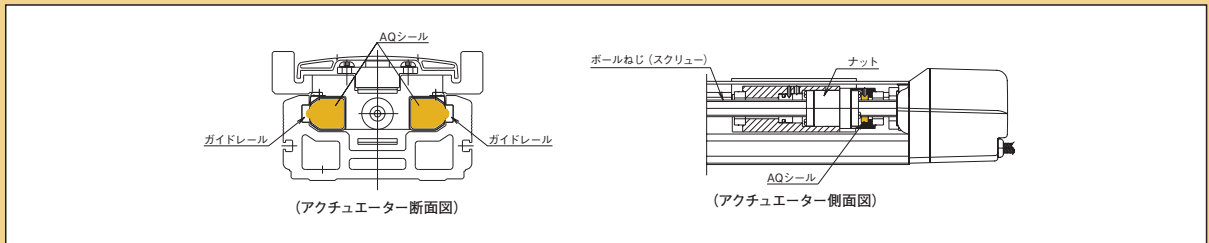
説明 アクチュエーターケーブルの取出し方向を選択できるオプションです。
※取出し方向はいずれかを必ず選択してください。
選択可能な方向は、各機種のオプション価格表をご確認ください。



AQ シール

型式 AQ

説明 AQシールは潤滑油を樹脂で固化した潤滑部材を使用した潤滑ユニットです。多量の潤滑油を含んだ多孔質部材であるため、毛細管現象によりその表面に潤滑油が染み出す特徴を持っています。AQシールをガイド及びボールねじの表面（鋼球転動面）に押し当てることで潤滑油が供給され、グリースとの併用による相乗効果で長期のメンテナンスフリーが可能となります。



ブレーキ

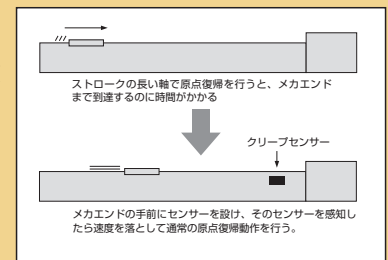
型式 B / BE / BL / BR (ブレーキボックス無)

説明 アクチュエーターを垂直で使用する場合に、電源 OFF またはサーボ OFF 時にスライダーが落下して取付け物等を破損しないための保持機構です。ISA / ISPA シリーズの S、M、L タイプに設定されている Z 軸タイプ (SZM、MZM、LZM) 及び NS シリーズの SZMS、SZMM、MZMS、MZMM、LZMS、LZMM タイプは、最初から垂直用に設定されているためブレーキが標準で付いています。Z 軸以外の軸を垂直で使用の場合は、オプションのブレーキをご使用ください。外径寸法は Z 軸タイプのブレーキ寸法をご参照ください。
また NS シリーズの MZMS、MZMM、LZMS、LZMM タイプは、アクチュエーターとコントローラーのエンコーダー配線の途中にブレーキボックスが必要になります。

クリープセンサー

型式 C (標準) CL (反対側取付け)

説明 原点復帰を高速で行うためのセンサーです。通常原点復帰は、モーター側ストロークエンドのストッパーにスライダーを押し当てて反転させる方式のため、原点復帰速度は 10~20mm/sl に抑えられています。そのためストロークが長いタイプは原点復帰が完了するまで時間がかかりますので、それを短縮させるために途中までは高速でスライダーを戻し、原点手前で速度を通常原点復帰速度へ落とすための近接センサーです。センサーの取付け位置は、モーター側から見てアクチュエーター本体右側が標準(型式: C)となります。(3-657 ページリミットスイッチ図参照) センサーの外側にはリミットスイッチと同様のカバーが付きまます。センサーを反対側(勝手違い)に設置したい場合は、CL(取付け位置勝手違い)をご選択ください。



CE 対応

型式 CE

説明 1-353 ページ CE マーク対応表をご参照ください。標準で CE に対応していない機種で、CE 対応が必要な場合は本オプションをご指定ください。

天吊り取付け仕様

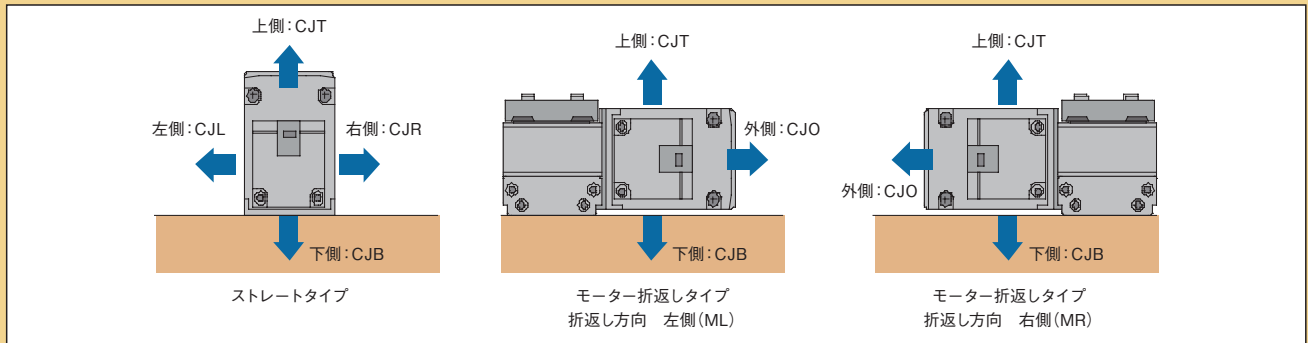
型式 CIM

説明 RCP5 ベルトタイプで、天吊り設置を行う場合に選択していただくオプションです。

ケーブル取出し方向変更

型式 CJT / CJR / CJL / CJB / CJO

説明 アクチュエーター本体に装着するモーター・エンコーダーケーブルの取付け方向を上下左右に変更することができます。



標準ケーブルベア取付け方向 / 拡張ケーブルベア取付け方向

型式 CT1 / CT2 / CT3 / CT4 (標準ケーブルベア取付け方向)

ET1 / ET2 / ET3 / ET4 / ET5 / ET6 / ET7 / ET8 (拡張ケーブルベア取付け方向)

説明 ※拡張ケーブルベアは大型タイプ限定となります。

ケーブルベアの取付け方向を選択できます
詳細は 3-663 ページをご確認ください。

吊り金具

型式 EB

説明 アクチュエーターの設置時、アクチュエーターを吊り上げるために使用する吊り金具とアイボルトのセットです。
※詳細は取扱説明書をご確認ください。

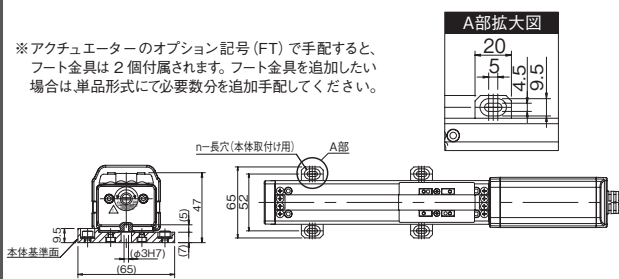
フート金具

型式 FT

説明 アクチュエーター本体を上側よりボルトで固定するための金具です。
スライダータイプでモーメント荷重が大きい場合は本体の取付け穴全てにフート金具を取付けてください。
フート金具が少ないと本体がたわみ、寿命が短縮する場合があります。
※フート金具間の取付けピッチ寸法はアクチュエーター図面の取付けピッチ寸法をご参照ください。

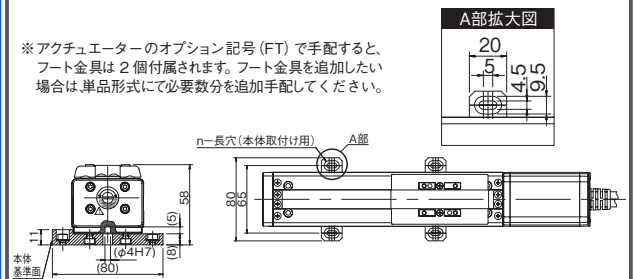
RCA(CR) / RCS2-SA4C
単品型式 RCA-FT-SA4

※アクチュエーターのオプション記号(FT)で手配すると、フート金具は2個付属されます。フート金具を追加したい場合は、単品形式にて必要数分を追加手配してください。



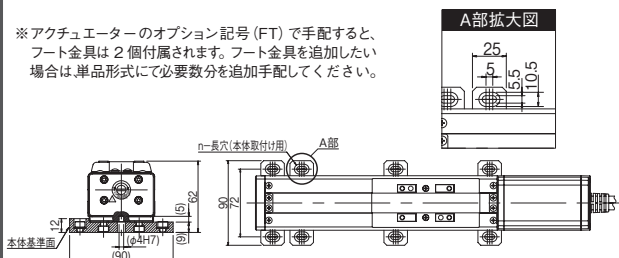
RCA(CR) / RCS2-SA5C
単品型式 RCA-FT-SA5

※アクチュエーターのオプション記号(FT)で手配すると、フート金具は2個付属されます。フート金具を追加したい場合は、単品形式にて必要数分を追加手配してください。



RCA(CR) / RCS2-SA6C
単品型式 RCA-FT-SA6

※アクチュエーターのオプション記号(FT)で手配すると、フート金具は2個付属されます。フート金具を追加したい場合は、単品形式にて必要数分を追加手配してください。



選定

注意事項

スライダータイプ

リニアサーボ

ケーブル型式一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISDPB

NSA

NS

IF

オプション

スライダタイプ

選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

指定グリス塗布仕様

型式 **G1 / G3 / G4**

説明 アクチュエーターのボールねじ、リニアガイド、ロッド摺動面に塗るグリスをクリーン環境用低発塵グリス(G1:クロダCグリス、G3:AFFグリス、G4:AFE-CAグリス)に変更します。

高加減速対応

型式 **HA**

説明 標準仕様の定格加速度(0.3G)を1Gにアップさせるオプションです。加減速1Gでも0.3Gと同じ可搬質量で動作が可能です。コントローラーの設定が標準仕様と異なりますので、高加減速で動作する場合はコントローラーも高加減速仕様にする必要があります。

高可搬質量設定

型式 **HLA**

説明 可搬質量をアップさせるオプションです。
定格加減速度(0.2G)の場合、最大可搬質量が水平400kg、垂直70gになります。
(注)ISPB-WXMリード10のみ選択可能です。

高精度仕様

型式 **HPR**

説明 このオプションを指定することで、繰返し位置決め精度が±0.005mmになります。

原点確認センサー

型式 **HS** (HSR:右側/HSL:左側)

説明 原点復帰を実行した際、確実に原点位置にスライダーが移動したかを確認するためのセンサーです。

原点リミットスイッチ

型式 **L**(標準) **LL**(反対側取付け)

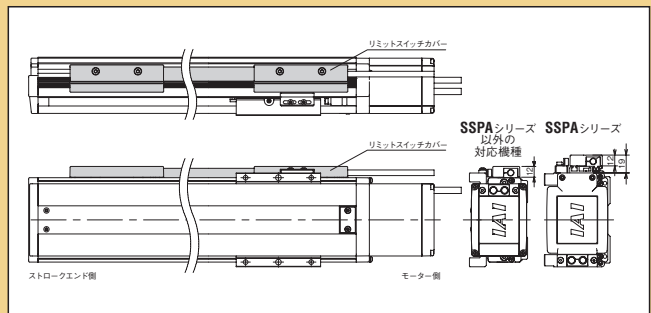
説明

原点復帰を実行した際、押し当て方式はメカエンドに押し当たってから反転し原点を確定しますが、その反転のきっかけをセンサーで行うためのオプションです。Lオプションを指定しますと、HOME(原点検出用)、+OT(反モーター側オーバートラベル)、-OT(モーター側オーバートラベル)の3つの近接センサーが装着されます。(HOMEと-OTは一体型のツインセンサーとなります)

反転位置の微調整を行いたい場合や確実性を高めたい場合にご利用ください。(原点センサーを大きく移動するとストロークが短縮する場合がありますのでご注意ください)

原点リミットスイッチ及びカバー取付け位置は、モーター側から見てアクチュエーター本体の右側が標準(型式:L)となります。センサーを反対側(勝手違い)に設置したい場合は、LL(取付け位置勝手違い)をご選択ください。

ISA/ISPA-WXM/WXMX、NSシリーズは、リミットスイッチが本体内部に装着されますので本体側面にカバーは付きません。



省電力対応

型式 **LA**

説明 コントローラーの電源容量を低減するオプションです。
標準仕様/高加減速対応の場合最大5.1Aが、省電力対応を選択すると最大3.4Aに低下します。
(機種によって最大値は変化しますので、詳細はACON/ASELコントローラーの電源容量をご覧ください)

RCP6/

RCP6S

RCP3/4

RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/

ISPB

SSPA

ISA/

ISPA

ISDB/

ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

シンクロ動作時マスター軸指定 / スレーブ軸指定

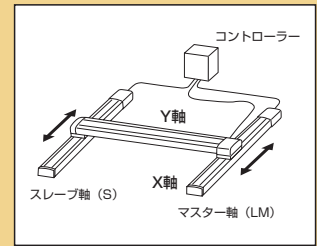
型式 LM (リミット仕様マスター軸指定) LLM (反対側取付け) S (スレーブ軸指定)

説明

XSEL コントローラーの機能のひとつに「シンクロ動作機能」があります。

これは2軸のアクチュエーターを同時に動作させるもので、1軸をマスター (記号:M) とし、もう1軸がスレーブ (記号:S) となり、スレーブがマスターに対し超高速制御で追従することにより、2軸が同時に動作するものです。シンクロ動作を行う2軸のアクチュエーターは、同じ仕様 (タイプ、リードモーター出力、ストローク) にする必要があります。

シンクロ動作を行う場合は、マスター軸はリミットスイッチ仕様となりますので、手配の際はマスター軸の型式にLM (リミット仕様マスター軸指定) を、スレーブ軸の型式にS (スレーブ軸指定) を付けてください。リミットスイッチ及びカバー取付け位置はモーター側から見てアクチュエーター本体の右側が標準となります。マスター軸のリミットスイッチを反対側 (勝手違い) に設置したい場合はLLMをご選択ください。



防錆皮膜処理

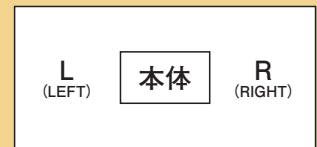
型式 MD

説明 SSPA シリーズ専用のオプションです。ベース基準面 (底面・側面)、スライダ基準面 (上面・側面) に防錆処理 (電解防錆黒色被膜処理) を施します。錆が出やすい環境、発塵を抑えたい場合などに使用します。

モーター折返し方向

型式 ML / MR

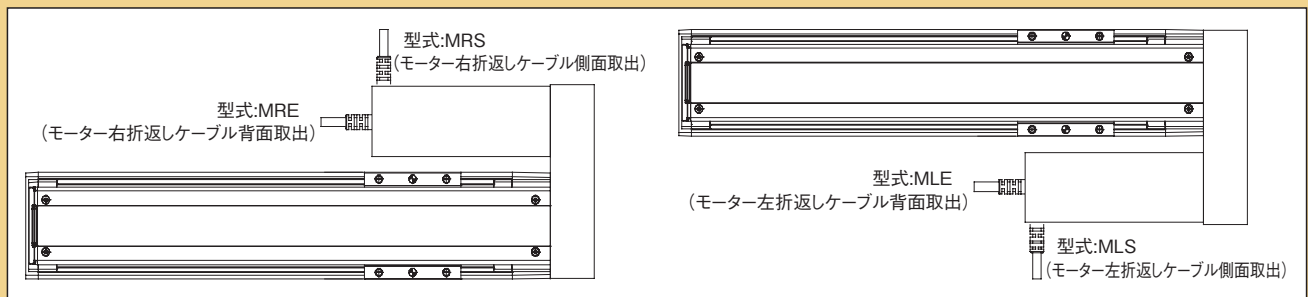
説明 モーター折返しタイプ of モーター折返し方向を指定する記号です。左側折返しがML (全機種)、右側折返しがMR (全機種)、MLが標準となります。



ケーブル取出し方向変更 (モーター折返しタイプ)

型式 MLE / MLS / MRE / MRS

説明 アクチュエーターケーブルの取出し方向を、左背面、左側面、右背面、右側面の4種類から選択できます。
※取出し方向はいずれかを必ず選択して頂きます。



カバー無し仕様

型式 NCO

説明 アクチュエーター本体のカバーを取除くことで、コストダウンとメンテナンス性をアップすることができます。

原点逆仕様

型式 NM

説明 通常原点位置は、スライダー・ロッド・テーブル共にモーター側に設定されていますが、装置のレイアウト等によって逆側にしたい場合は、オプションで原点方向を逆側に設定することができます。(原点位置は工場出荷時に調整して出荷されているため、納品後に原点方向を変更したい場合は弊社に返却して頂き調整が必要となる場合があります)

ケーブルベア無し

型式 NT3 / NT4

説明 ケーブルベアを取外したタイプです。詳細は3-664ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISP5

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

スライダータイプ

選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

背面取付け用プレート

型式 **RP**

説明 モーター折返しタイプの背面を装置に固定するための金具(プレート)です。
(注)RCS4は、製品ページの寸法図をご確認ください。

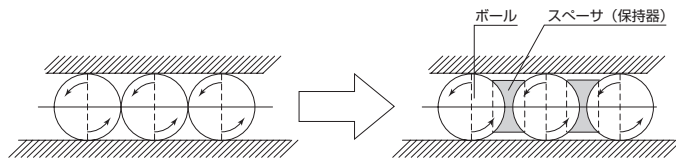
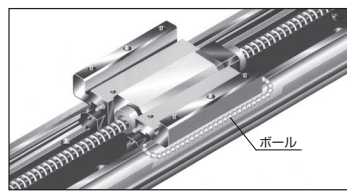
ボール保持機構付ガイド

型式 **RT**

説明

ガイドのボール(鋼球)とボールの間にスペーサー(保持器)を入れることで低騒音化と長寿命を実現しました。ボール同士の衝突による金属音がなくなるため、耳障りな音が減少します。ボール同士の摩擦による磨耗が減少しますので、ガイドの寿命が延長されます。ボール同士の干渉が無くなるため動きがスムーズになり、スライダーの動作性が向上します。

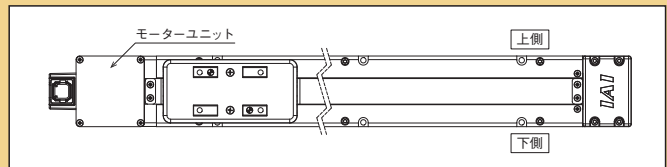
※ ISB/ISPB-SXL/MXL/LXL、ISA/ISPA-WXM/WXMXではご使用できません。
※ ISB/ISPB/ISDB/ISPDBのボール保持機構付ガイド仕様を垂直で使用するには、一部の機種にて垂直可搬質量が変わりますのでご注意ください。詳細は各タイプのページをご参照ください。



左横立て取付け仕様 (RCP5-BA用)

型式 **SIL**

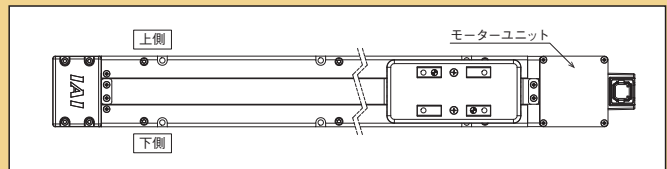
説明 RCP5ベルトタイプで、モーターユニット左側の横立て設置を行う場合に選択していただくオプションです。



右横立て取付け仕様 (RCP5-BA用)

型式 **SIR**

説明 RCP5ベルトタイプで、モーターユニット右側の横立て設置を行う場合に選択していただくオプションです。

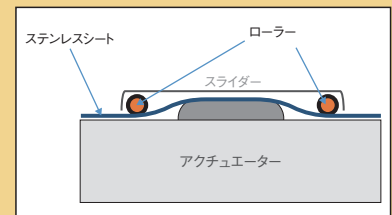


スライダー部ローラー仕様

型式 **SR**

説明

標準のスライダータイプのスライダー構造を、クリーン対応仕様と同様のローラー構造に変更します。スライダー部ローラー仕様になると、スライダーカバーの外観及び寸法はクリーン対応タイプと同じになります。



RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

スライダスペーサー

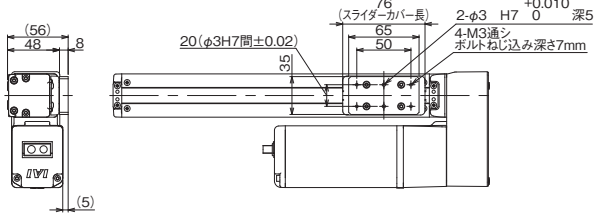
型式 **SS**

説明 スライダー上面位置を、モーター高さ位置よりも上にするためのスペーサーです。

RCS4-SA4R

単品型式 RCS4-SS-SA4

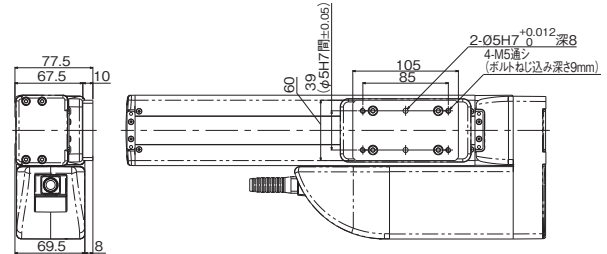
(単品質量：0.06kg/材質：アルミ)



RCP6(S)-SA7R / RCS4-SA7R

単品型式 RCP6-SS-SA7

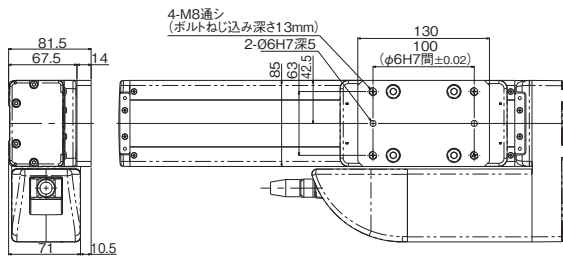
(単品質量：0.2kg/材質：アルミ)



RCP6(S)-SA8R/RCS4-SA8R

単品型式 RCP6-SS-SA8

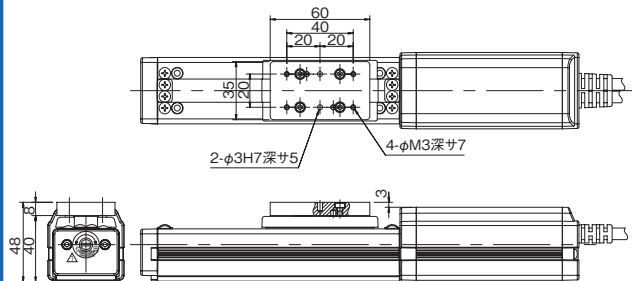
(単品質量：0.5kg/材質：アルミ)



RCA / RCS2-SA4□用

単品型式 RCA-SS-SA4

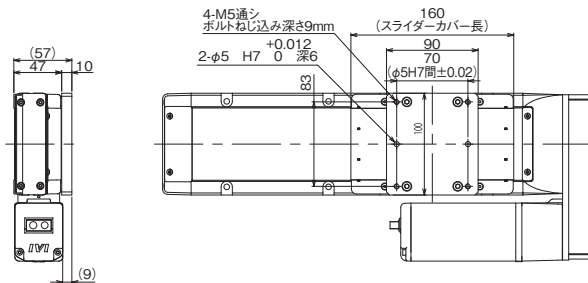
(単品質量：0.05kg/材質：アルミ)



RCS4-WSA10R

単品型式 RCS4-SS-WSA10

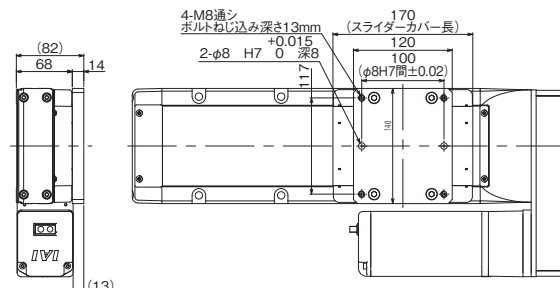
(単品質量：0.3kg/材質：アルミ)



RCS4-WSA14R

単品型式 RCS4-SS-WSA14

(単品質量：0.7kg/材質：アルミ)



選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

真直度高精度仕様

型式 **ST**

説明

スライダーの運動平行度（水平／垂直）、スライダーの運動真直度（水平／垂直）の走り精度を高レベルで規定した精密アクチュエーターです。それぞれの走り精度はアクチュエーターのストローク毎に規定されます。下表は、1mあたりの規格値になります。ストローク毎の規格値の算出方法は、「アルミベースと鉄ベース」の計算例を参照ください。

		アルミベース		鉄ベース	
		真直度高精度仕様 無し	真直度高精度仕様 有り ^(※)	真直度高精度仕様 無し	真直度高精度仕様 有り ^(※)
1	運動平行度 [mm/m 以下]	0.05 〔ストローク500mm以下は一律0.025mmとする〕	0.03 〔ストローク500mm以下は一律0.015mmとする〕	0.05 〔ストローク500mm以下は一律0.025mmとする〕	0.03 〔ストローク500mm以下は一律0.015mmとする〕
2	運動真直度 [mm/m 以下]	0.05 〔ストローク500mm以下は一律0.025mmとする〕	0.020 〔ストローク500mm以下は一律0.01mmとする〕	0.05 〔ストローク500mm以下は一律0.025mmとする〕	0.015 〔ストローク500mm以下は一律0.008mmとする〕

(※)精度測定の方法はIAI検査基準によります。

「アルミベースと鉄ベース」の計算例(真直度高精度仕様 有り)

① アルミベース ISB/ISPB/ISDB/ISPDB/ISDBCR/ISPDBCRシリーズ

例) ストローク 1500mmの場合

運動平行度 → 0.03mm(1mあたりの規格値) × 1.5m(ストローク) = 0.045mm

運動真直度 → 0.02mm(1mあたりの規格値) × 1.5m(ストローク) = 0.03mm

※小数点第4位を切り上げ

② 鉄ベース SSPA/SSPDACRシリーズ

例) ストローク 900mmの場合

運動平行度 → 0.03mm(1mあたりの規格値) × 0.9m(ストローク) = 0.027mm

運動真直度 → 0.015mm(1mあたりの規格値) × 0.9m(ストローク) = 0.014mm

※小数点第4位を切り上げ

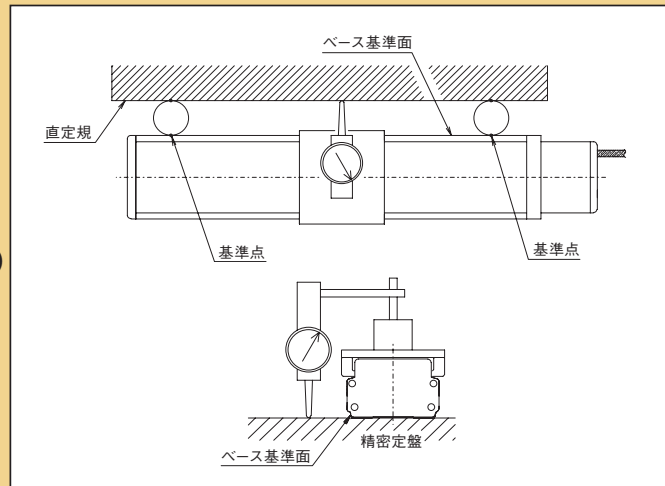
1 運動平行度 (水平／垂直)

① ベース基準面とスライダー運動の平行度 (水平)

ベースを精密定盤に固定した状態で、スライダー上のインジケーターをベース基準面の両端2点と平行に置いた直定規に当て、ストローク全域を移動させたときの測定値の最大差を表します。

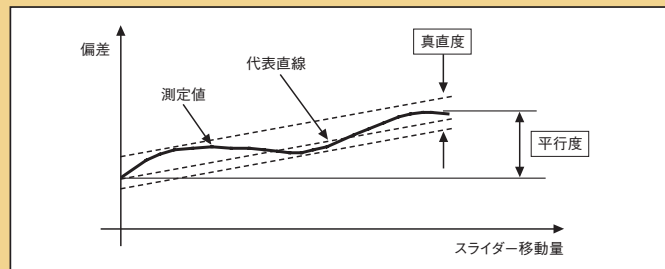
② ベース取付け面とスライダー運動の平行度 (垂直)

ベースを精密定盤に固定した状態で、スライダー上のインジケーターを定盤に当て、ストローク全域を移動させたときの測定値の最大差を表します。



2 運動真直度 (水平／垂直)

ベースを精密定盤に固定した状態で、直定規もしくはオートコリメーターを用いて測定したスライダー運動の代表直線からのずれ量を表します。



ユーザー用ケーブルベア取付け方向

型式 **UM3 / UM4**

説明 ユーザー用ケーブルベアを追加した仕様です。詳細は3-664ページをご確認ください。

ダブルスライダー仕様

型式 W

説明 ボールねじまたは駆動ベルトに接続されていないフリーのスライダーを追加するオプションです。スライダーをダブルにすることで、許容モーメントおよび張出し負荷長を大きくすることができます。
※ダブルスライダーの動的許容モーメント・張出し負荷長に関しては、1-253 ページをご確認ください。

選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

IF

オプション

スライダータイプ

選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

ケーブルペア選択オプション (NS/NSA シリーズ)

ケーブルペア選択オプションでは、取付け方向の変更や容量を増やした拡張ケーブルへの変更、ユーザー用ケーブルペアの追加などが選択できます。
※NSシリーズとNSAシリーズで選択可能なオプションが異なりますので、詳細は下記内容をご確認ください。

■ NS シリーズ

下記8種類から必ずいずれかの記号を型式にご記入ください。拡張ケーブルペア(型式:ET□)は、NS-Lタイプのみ選択可能です。

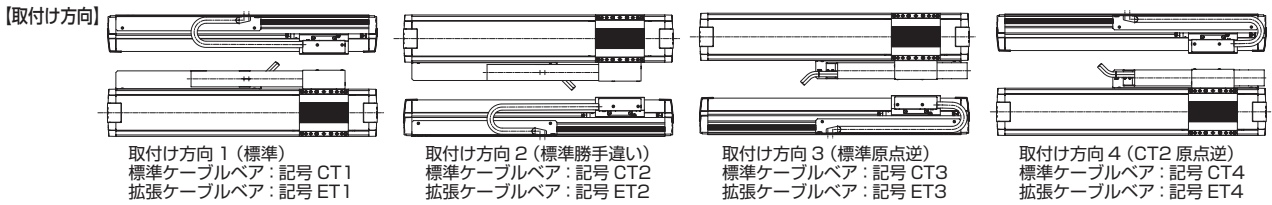
標準ケーブルペア取付け方向 / 拡張ケーブルペア取付け方向

型式 CT1 / CT2 / CT3 / CT4

説明 ケーブルペアの取付け方向を下記4種類から選択できます。

型式 ET1 / ET2 / ET3 / ET4 ※ NS-L タイプのみ選択可

説明 標準ケーブルペアでは容量が足りない場合に、容量を増やした拡張ケーブルペアの選択が可能です。



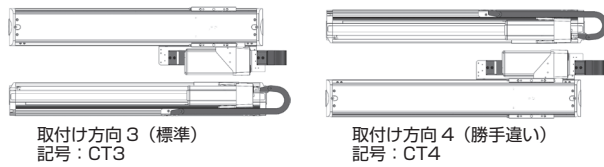
■ NSA シリーズ

下記6種類から必ずいずれかの記号を型式にご記入ください。

標準ケーブルペア取付け方向

型式 CT3 / CT4

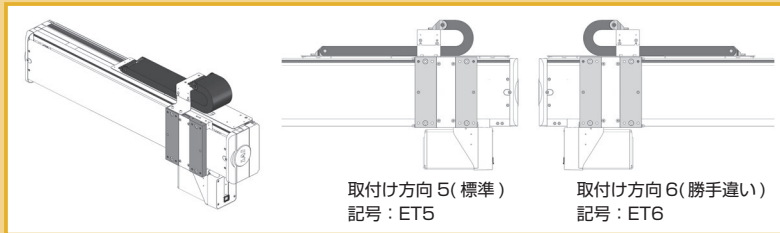
説明 ケーブルペアの取付け方向を2種類から選択できます。
マルチスライダータイプ(□XMM)は取付け方向4(勝手違い)を選択できません。



拡張ケーブルペア取付け方向 (横立て)

型式 ET5 / ET6

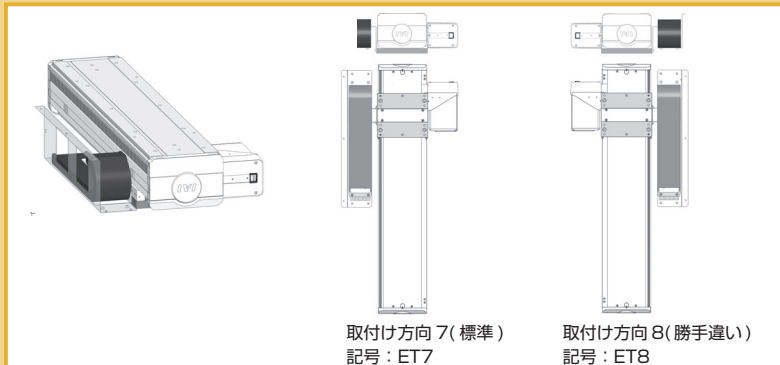
説明 アクチュエーターを横立てにて設置するタイプです。
スライダー下部にモーター、上部にケーブルペアを配置しています。
マルチスライダーで「勝手違い」を選択した場合は、スライダーに割り振られた番号が入れ替わります。



拡張ケーブルペア取付け方向 (天吊り)

型式 ET7 / ET8

説明 アクチュエーターを天吊りにて設置するタイプです。
水平設置に対し、ケーブルペアは天地逆の取付けとなります。ガイドレールはお客様にて設置固定が必要です。
マルチスライダーで「勝手違い」を選択した場合は、スライダーに割り振られた番号が入れ替わります。



RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

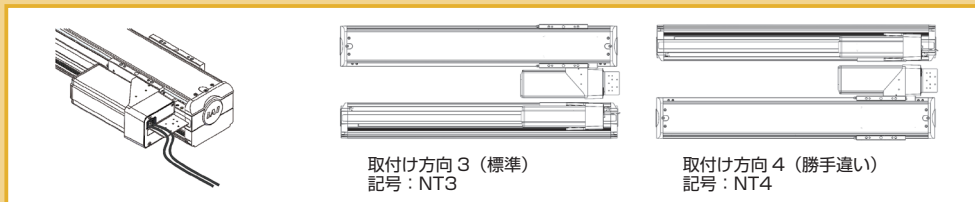
IF

オプション

ケーブルペア無し

型式 NT3 / NT4

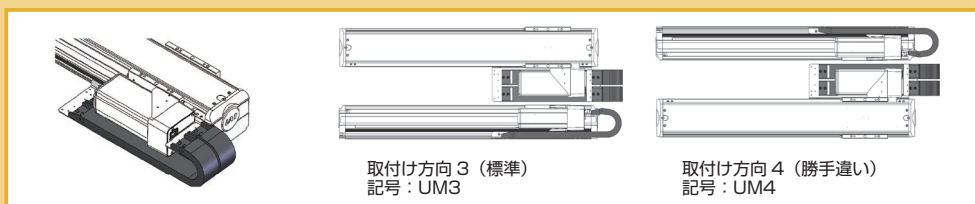
説明 ケーブルペアを外したタイプです。
ケーブルペア内配線用ケーブルが取出された状態となります。
マルチスライダー仕様(□XMM)は取付け方向4(勝手違い)を選択できません。



ユーザー用ケーブルペア取付け方向

型式 UM3 / UM4

説明 ケーブルペアを追加したタイプです。標準のケーブルペアでは容量が足りない場合にお選びください。
マルチスライダー仕様(□XMM)は取付け方向4(勝手違い)を選択できません。



選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

RCP6/
RCP6S

RCP3/4
RCP5

RCA

RCS4

RCS2

RCS3

ISB/
ISPB

SSPA

ISA/
ISPA

ISDB/
ISPDB

NSA

NS

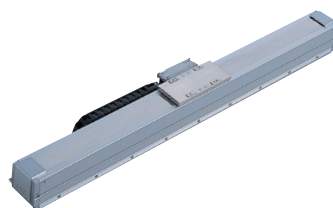
IF

オプション

リニアサーボタイプ

リニアサーボモーター (インクリメンタル シャフトタイプ)

LSA-S6SS	3-667
LSA-S6SM	3-671
LSA-S8SS	3-675
LSA-S8SM	3-679
LSA-S8HS	3-683
LSA-S8HM	3-687
LSA-S10SS	3-691
LSA-S10SM	3-695
LSA-S10HS	3-699
LSA-S10HM	3-703



リニアサーボモーター (疑似アブソリュート 中型タイプ)

LSAS-N10SS	3-707
LSAS-N10SM	3-711
LSAS-N15SS	3-715
LSAS-N15SM	3-719
LSAS-N15HS	3-723
LSAS-N15HM	3-727



リニアサーボモーター (インクリメンタル 大型タイプ)

LSA-W21SS	3-731
LSA-W21SM	3-733
LSA-W21HS	3-735
LSA-W21HM	3-737



選定の目安

3-739

オプション

3-741

総合カタログ2021非掲載機種

下記機種は、2021年度版の総合カタログに掲載していませんが、販売は継続しております。
製品の詳細は最終掲載カタログ、または web 製品情報をご覧ください。

過去の総合カタログ

<http://www.iai-robot.co.jp/download/catalog/>



Web製品情報

<http://www.iai-robot.co.jp/product/series/lisa.html>



分類	タイプ	カタログ最終掲載年度	Web製品情報掲載
リニアサーボタイプ	LSA-L15SS	2015総合カタログ	—
	LSA-L15SM		
	LSA-H8SS		
	LSA-H8SM		
	LSA-H8HS		
	LSA-H8HM		
	LSA-N19SS		
	LSA-N19SM		
	RCL-SA1L	2016総合カタログ	—
	RCL-SA2L		
	RCL-SA3L		
	RCL-SA4L		
	RCL-SM4L		
	RCL-SA5L		
	RCL-SM5L		
	RCL-SA6L		
	RCL-SM6L		
	RCL-RA1L		
	RCL-RA2L		
	RCL-RA3L	2017総合カタログ	○
	LSA-N10SS		
	LSA-N10SM		
	LSA-N15SS		
	LSA-N15SM		
	LSA-N15HS		
	LSA-N15HM		

選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

LSA-S6SS

簡易防塵

シングル
スライダー

本体幅
60mm

シャフト
タイプ

■型式項目

LSA - S6SS - I - 100							
シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 インクリメンタル	対応ドライバー出力 100 100W	ストローク 48 48mm 1248 1248mm (48mm毎)	適応コントローラー T2 SCON SSEL XSEL-P/Q T4 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し S 3m M 5m X□□ 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照



RoHS
10



POINT
選定上の注意

- (1) ストロークが短い場合最高速度に到達しない場合があります。
- (2) 「メインスペック」の可搬質量は、最大可搬質量です。動作条件により可搬質量は異なります。詳細は「加減速度と可搬質量の相関図」をご参照ください。
- (3) 垂直設置でのご使用は出来ませんのでご注意ください。
- (4) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。
- (5) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向300mm以下です。

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
48	-	672	-
96	-	720	-
144	-	768	-
192	-	816	-
240	-	864	-
288	-	912	-
336	-	960	-
384	-	1008	-
432	-	1056	-
480	-	1104	-
528	-	1152	-
576	-	1200	-
624	-	1248	-

(注) 標準ケーブルベア付きの価格です。

■オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
水平設置 + 標準ケーブルベア	CT2	3-741	-	横立て設置 + ユーザー用ケーブルベアS	US5	3-741	-
	CT3	3-741	-		US6	3-741	-
	CT4	3-741	-		UM1	3-741	-
横立て設置 + 標準ケーブルベア	CT5	3-741	-	水平設置 + ユーザー用ケーブルベアM	UM2	3-741	-
	CT6	3-741	-		UM3	3-741	-
水平設置 + ユーザー用ケーブルベアS	US1	3-741	-		UM4	3-741	-
	US2	3-741	-	横立て設置 + ユーザー用ケーブルベアM	UM5	3-741	-
	US3	3-741	-		UM6	3-741	-
	US4	3-741	-				

■ケーブル長価格表(標準価格)

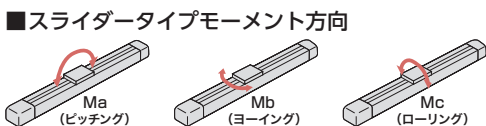
種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	X21(21m) ~ X25(25m)	-	-
	X26(26m) ~ X30(30m)	-	-

(注) ロボットケーブルです。
(注) コントローラーSCON・SSELを使用する際は、最長20mまでです。

■メインスペック

項目		内容
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg) 3
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s) 2500
		定格加減速度 (G) 1
		最高加減速度 (G) 3
	推力	定格推力 (N) 15
最大推力 (N) 60		
ストローク	最小ストローク (mm) 48	
	最大ストローク (mm) 1248	
	ストロークピッチ (mm) 48	
駆動方式		リニアサーボモーター
繰返し位置決め精度		±0.005mm
ロストモーション		0.02mm以下
ベース		材質: アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド		直動無限循環型
静的許容モーメント		-
動的許容モーメント (注1)		Ma: 50N・m Mb: 71N・m Mc: 17N・m
使用周囲温度・湿度		0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級		IP20
耐振動・耐衝撃		4.9m/s ²
海外対応規格		RoHS指令
モーター種類		ACサーボモーター
エンコーダー種類		インクリメンタル
エンコーダーパルス数		1μm
納期		ホームページ[納期照会]に記載

(注1) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

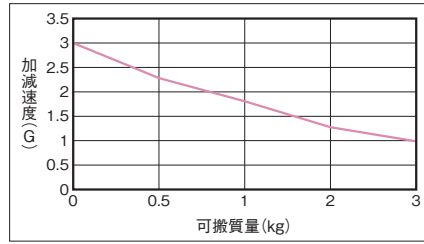


ストロークと最高速度

ストローク (mm)	48~1248 (48mm毎)
最高速度 (mm/s)	2500

加減速度と可搬質量の相関図

速度2500mm/sで動作させた場合の可搬質量別の加減速度を表しています。ご希望の搬送条件(ワーク質量)から機種選定の目安としてご使用ください。



(注) デューティは考慮されていませんのでご注意ください。

寸法図

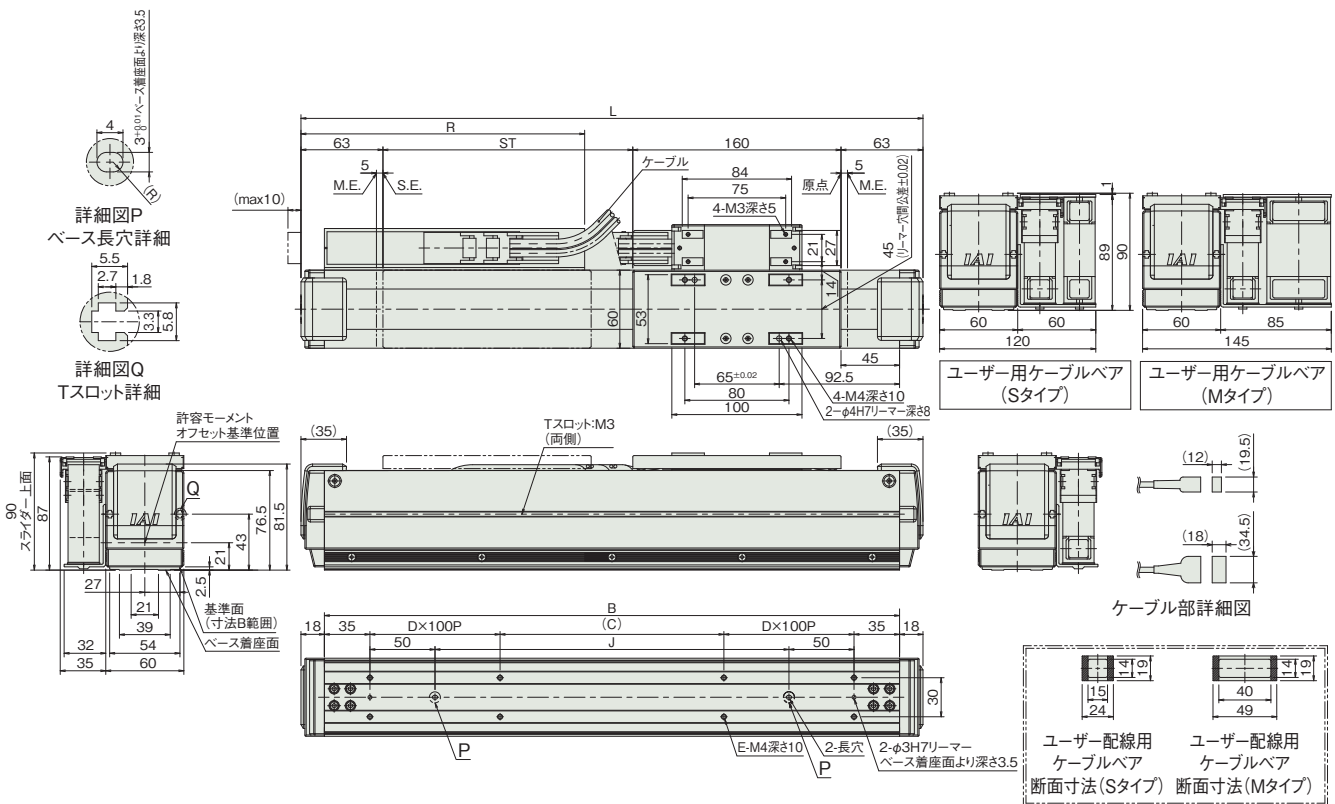
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



■水平仕様(標準)

(注) 原点復帰時はスライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) 標準ケーブルペア内へのケーブル追加は出来ません。追加の際にはユーザー用ケーブルペアをご利用ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	48	96	144	192	240	288	336	384	432	480	528	576	624	672	720	768	816	864	912	960	1008	1056	1104	1152	1200	1248
L	334	382	430	478	526	574	622	670	718	766	814	862	910	958	1006	1054	1102	1150	1198	1246	1294	1342	1390	1438	1486	1534
B	298	346	394	442	490	538	586	634	682	730	778	826	874	922	970	1018	1066	1114	1162	1210	1258	1306	1354	1402	1450	1498
C	28	76	124	172	20	68	116	164	12	60	108	156	204	52	100	148	196	44	92	140	188	36	84	132	180	28
D	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	6	7
E	8	8	8	8	12	12	12	12	16	16	16	16	16	20	20	20	20	24	24	24	24	28	28	28	28	32
J	128	176	224	272	320	368	416	464	512	560	608	656	704	752	800	848	896	944	992	1040	1088	1136	1184	1232	1280	1328
R	148	173	198	223	248	273	298	323	348	373	398	423	448	473	498	523	548	573	598	623	648	673	698	723	748	773

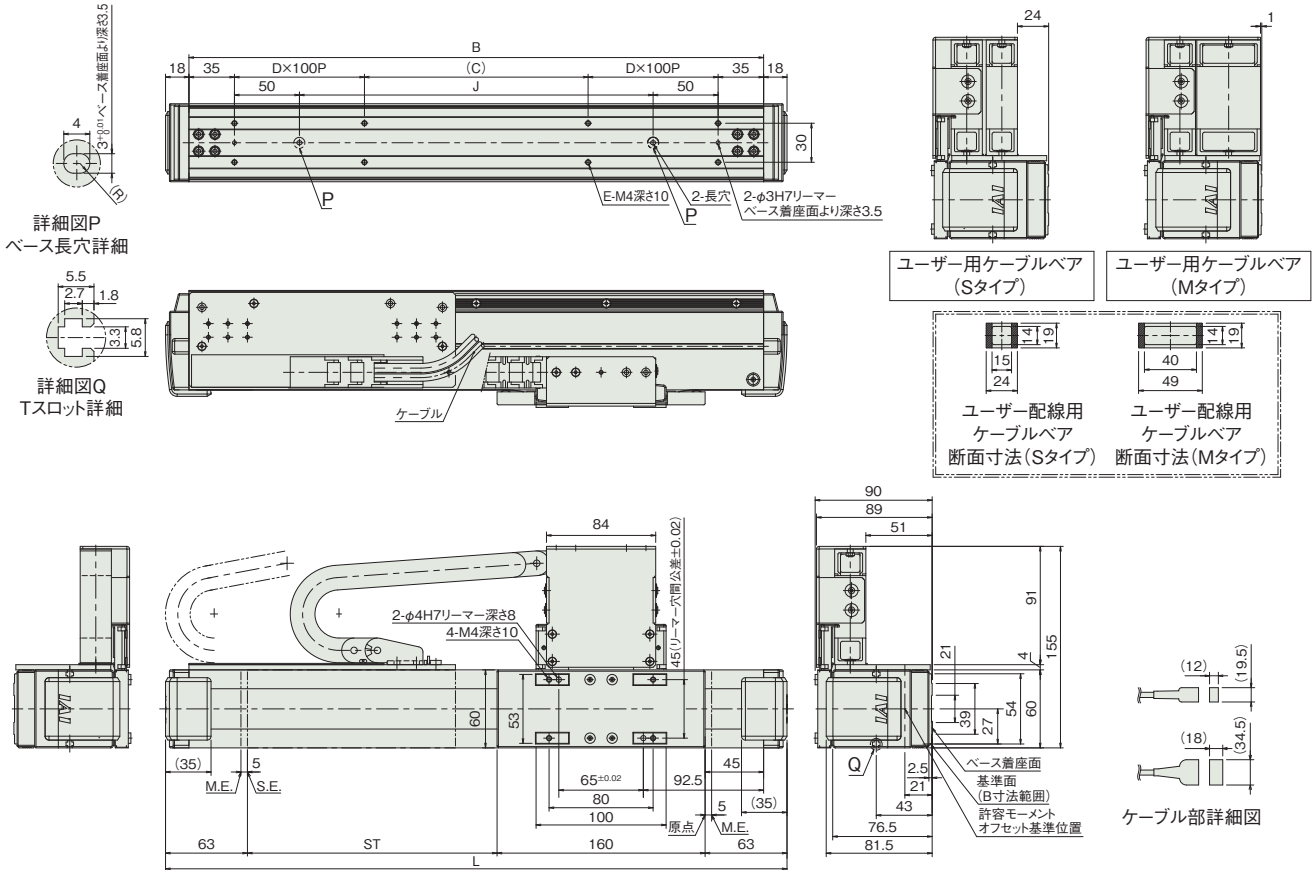
■ストローク別質量

ストローク	48	96	144	192	240	288	336	384	432	480	528	576	624	672	720	768	816	864	912	960	1008	1056	1104	1152	1200	1248
質量 (kg)	3.1	3.3	3.5	3.7	3.9	4.1	4.3	4.5	4.7	5.0	5.2	5.4	5.6	5.8	6.0	6.2	6.4	6.6	6.8	7.0	7.3	7.5	7.7	7.9	8.1	8.3

■横立て仕様(標準)

(注) 原点復帰時はスライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
 (注) 標準ケーブルベア内へのケーブル追加は出来ません。追加の際にはユーザー用ケーブルベアをご利用ください。
 (注) 勝手違い仕様CT6を選択の場合は、原点復帰方向は逆になります。
 (注) ユーザー用ケーブルベアオプションUM5を選択の場合は、ケーブルベア脇に干渉物がないように空間を確保してご使用ください。なお、空間を確保できない場合はUS5(Sタイプ)をご使用ください。

ST: ストローク
 M.E.: メカカルエンド
 S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	48	96	144	192	240	288	336	384	432	480	528	576	624	672	720	768	816	864	912	960	1008	1056	1104	1152	1200	1248
L	334	382	430	478	526	574	622	670	718	766	814	862	910	958	1006	1054	1102	1150	1198	1246	1294	1342	1390	1438	1486	1534
B	298	346	394	442	490	538	586	634	682	730	778	826	874	922	970	1018	1066	1114	1162	1210	1258	1306	1354	1402	1450	1498
C	28	76	124	172	20	68	116	164	12	60	108	156	204	52	100	148	196	44	92	140	188	36	84	132	180	28
D	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	6	7
E	8	8	8	8	12	12	12	12	16	16	16	16	16	20	20	20	20	24	24	24	24	28	28	28	28	32
J	128	176	224	272	320	368	416	464	512	560	608	656	704	752	800	848	896	944	992	1040	1088	1136	1184	1232	1280	1328

■ストローク別質量

ストローク	48	96	144	192	240	288	336	384	432	480	528	576	624	672	720	768	816	864	912	960	1008	1056	1104	1152	1200	1248
質量(kg)	3.6	3.8	4.0	4.2	4.4	4.6	4.8	5.0	5.2	5.5	5.7	5.9	6.1	6.3	6.5	6.7	6.9	7.1	7.3	7.5	7.8	8.0	8.2	8.4	8.6	8.8

■適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外形	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ									
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択																						
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM														
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	36000	-	8-49	
SCON-CB/CGB		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215	
SSEL-CS		2	単相AC 100V/200V	●	-	●	●	-	●	-	-	-	-	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	20000	-	8-245	
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	-	-	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	20000	-	8-273	

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
 (注) XSEL-P/Qの5、6軸目は接続できません。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

LSA

LSAS

オプション

LSA-S6SM

簡易防塵 マルチスライダー 本体幅 60mm シャフトタイプ

■型式項目

LSA - S6SM - I - 100

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 I インクリメンタル	対応ドライバー出力 100 100W	ストローク 40 40mm 1048 1048mm (48mm毎)	適応コントローラー T2 SCON SSEL XSEL-P/Q T4 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し S 3m M 5m X 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	---------------------------	-----------------------	---	---	---	---------------------------



RoHS 10



- POINT**
選定上の注意
- ストロークが短い場合最高速度に到達しない場合があります。
 - 「メインスペック」の可搬質量は、最大可搬質量です。動作条件により可搬質量は異なります。詳細は「加減速度と可搬質量の相関図」をご参照ください。
 - 垂直設置でのご使用は出来ませんのでご注意ください。
 - 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。
 - ケーブルベアの位置を勝手違いにしたい場合は、本体が左右対称ですので、本体を水平に180度回転させて設置してください。
 - 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向300mm以下です。

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
40	-	568	-
88	-	616	-
136	-	664	-
184	-	712	-
232	-	760	-
280	-	808	-
328	-	856	-
376	-	904	-
424	-	952	-
472	-	1000	-
520	-	1048	-

(注) 標準ケーブルベア付きの価格です。

■オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格
横立設置 + 標準ケーブルベア	CT5	3-741	-
水平設置 + ユーザー用ケーブルベアS	US1	3-741	-
横立設置 + ユーザー用ケーブルベアS	US5	3-741	-
水平設置 + ユーザー用ケーブルベアM	UM1	3-741	-
横立設置 + ユーザー用ケーブルベアM	UM5	3-741	-

■ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	X21(21m) ~ X25(25m)	-	-
	X26(26m) ~ X30(30m)	-	-

(注) ロボットケーブルです。
(注) コントローラー・SCON・SSELを使用する際は、最長20mまでです。

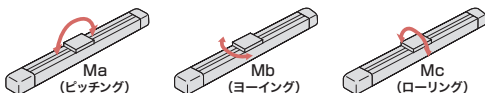
■メインスペック

項目		内容
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg) 3 2500
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s) 1
		定格加減速度 (G) 1
		最高加減速度 (G) 3
	推力	定格推力 (N) 15
最大推力 (N) 60		
最小ストローク (mm) 40		
ストローク	最大ストローク (mm) 1048	
	ストロークピッチ (mm) 48	

項目	内容
駆動方式	リニアサーボモーター
繰返し位置決め精度	±0.005mm
ロストモーション	0.02mm以下
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	-
動的許容モーメント (注1)	Ma : 50N・m Mb : 71N・m Mc : 17N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	インクリメンタル
エンコーダーパルス数	1μm
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注1) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダートイプモーメント方向



選定

注意事項

スライダートイプ

リニアサーボ

ケーブル型式一覧表

LSA

LSAS

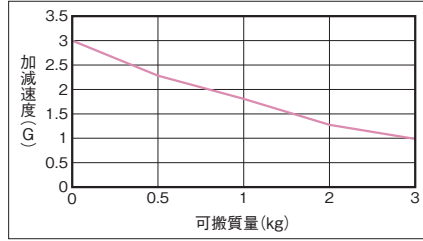
オプション

■ ストロークと最高速度

ストローク (mm)	40~1048 (48mm毎)
最高速度 (mm/s)	2500

■ 加減速度と可搬質量の相関図

速度2500mm/sで動作させた場合の可搬質量別の加減速度を表しています。ご希望の搬送条件(ワーク質量)から機種選定の目安としてご使用ください。



(注) デューティは考慮されていませんのでご注意ください。

■ 寸法図

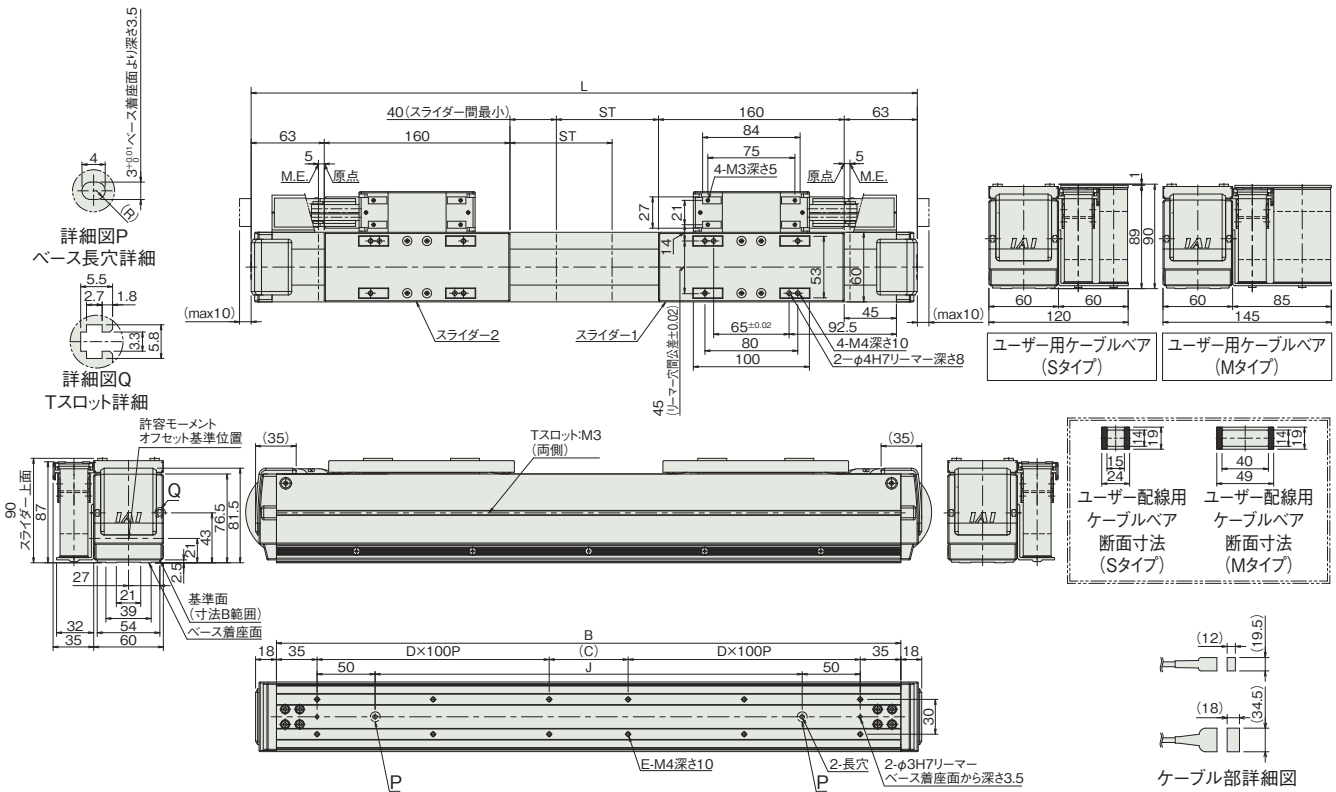
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



■ 水平仕様(標準)

(注) 原点復帰時はスライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) 標準ケーブルベア内へのケーブル追加は出来ません。追加の際にはユーザー用ケーブルベアをご利用ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド



■ ストローク別寸法

ストローク	40	88	136	184	232	280	328	376	424	472	520	568	616	664	712	760	808	856	904	952	1000	1048
L	526	574	622	670	718	766	814	862	910	958	1006	1054	1102	1150	1198	1246	1294	1342	1390	1438	1486	1534
B	490	538	586	634	682	730	778	826	874	922	970	1018	1066	1114	1162	1210	1258	1306	1354	1402	1450	1498
C	20	68	116	164	12	60	108	156	204	52	100	148	196	44	92	140	188	36	84	132	180	28
D	2	2	2	2	3	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	6	7
E	12	12	12	12	16	16	16	16	16	20	20	20	20	24	24	24	24	28	28	28	28	32
J	320	368	416	464	512	560	608	656	704	752	800	848	896	944	992	1040	1088	1136	1184	1232	1280	1328

■ ストローク別質量

ストローク	40	88	136	184	232	280	328	376	424	472	520	568	616	664	712	760	808	856	904	952	1000	1048
質量 (kg)	5.4	5.6	5.8	6.0	6.2	6.4	6.6	6.8	7.0	7.2	7.5	7.7	7.9	8.1	8.3	8.5	8.7	8.9	9.1	9.3	9.5	9.8

選定

注意事項

スライダー

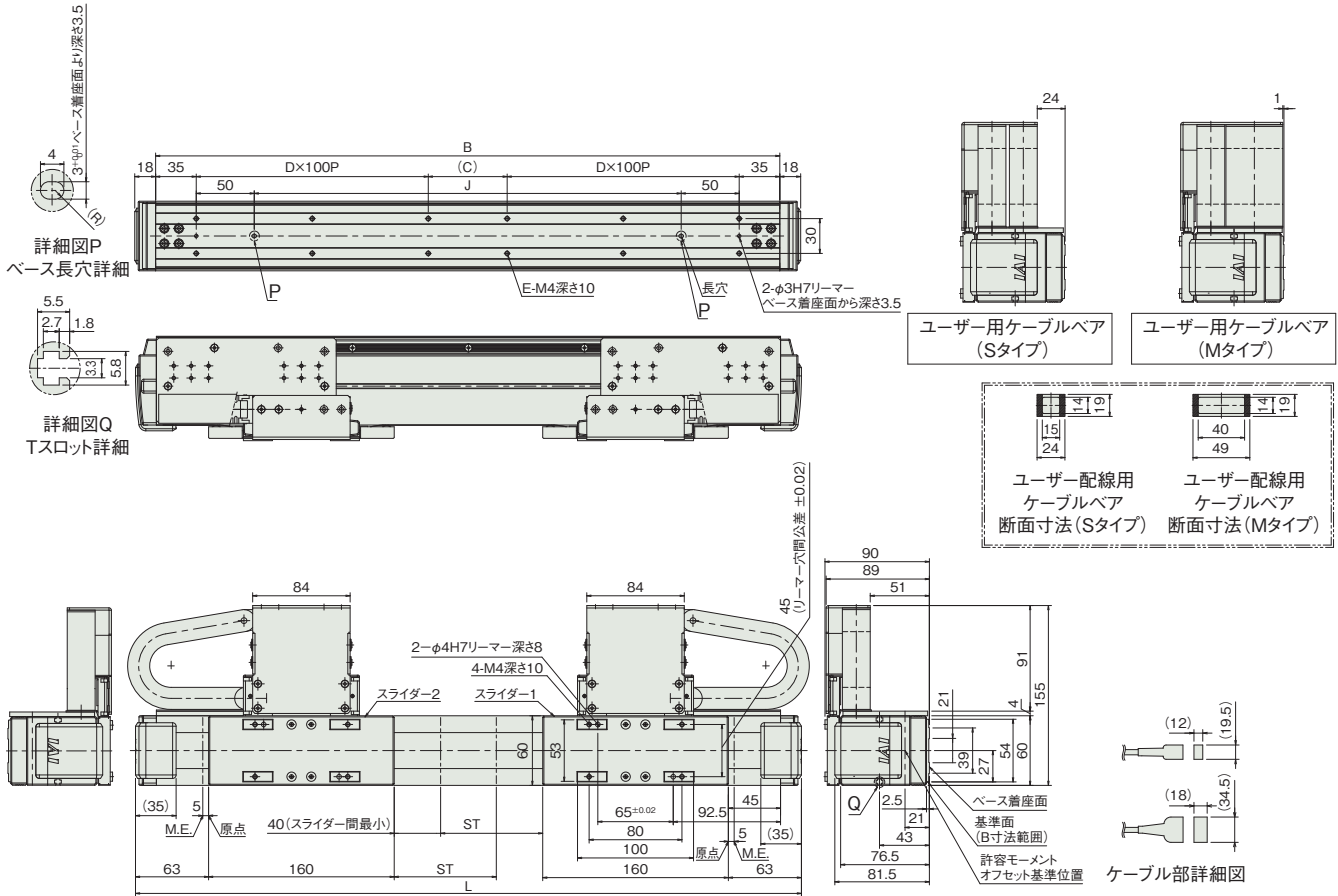
リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

■横立て仕様(標準)

(注) 原点復帰時はスライダーがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
 (注) 標準ケーブルペア内へのケーブル追加は出来ません。追加の際にはユーザー用ケーブルペアをご利用ください。
 (注) ユーザー用ケーブルペアオプションUM5を選択の場合は、ケーブルペア脇に干渉物がないように空間を確保してご使用ください。なお、空間を確保できない場合はUS5(Sタイプ)をご使用ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド



■ストローク別寸法

ストローク	40	88	136	184	232	280	328	376	424	472	520	568	616	664	712	760	808	856	904	952	1000	1048
L	526	574	622	670	718	766	814	862	910	958	1006	1054	1102	1150	1198	1246	1294	1342	1390	1438	1486	1534
B	490	538	586	634	682	730	778	826	874	922	970	1018	1066	1114	1162	1210	1258	1306	1354	1402	1450	1498
C	20	68	116	164	12	60	108	156	204	52	100	148	196	44	92	140	188	36	84	132	180	28
D	2	2	2	2	3	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	6	7
E	12	12	12	12	16	16	16	16	16	20	20	20	20	24	24	24	24	28	28	28	28	32
J	320	368	416	464	512	560	608	656	704	752	800	848	896	944	992	1040	1088	1136	1184	1232	1280	1328

■ストローク別質量

ストローク	40	88	136	184	232	280	328	376	424	472	520	568	616	664	712	760	808	856	904	952	1000	1048
質量 (kg)	5.9	6.1	6.3	6.5	6.7	6.9	7.1	7.3	7.5	7.7	8.0	8.2	8.4	8.6	8.8	9.0	9.2	9.4	9.6	9.8	10.0	10.3

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ		
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択															
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM							
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	単相AC200V 三相AC200V	●	-	●	●	●	-	-	-	-	-	●	-	-	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	-	-	-	-	●	-	-	-	-	-	20000	-	8-273

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
 (注) XSEL-P/Qの5、6軸目は接続できません。
 (注) マルチスライダーは2軸コントローラか、SCON2台での制御になります。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

LSA

LSAS

オプション

LSA-S8SS

簡易防塵

シングル
スライダー

本体幅
80mm

シャフト
タイプ

■型式項目

LSA - S8SS - I - 100

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類 I インクリメンタル	対応ドライバー出力 100 100W	ストローク 60 60mm 1620 1620mm (60mm毎)	適応コントローラー T2 SCON SSEL XSEL-P/Q T4 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し S 3m M 5m X□□ 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	-------------------------	-------------------------	---	---	---	---------------------------



RoHS
10

水平

横立て

垂直

天吊り

POINT
選定上の注意

- (1) ストロークが短い場合最高速度に到達しない場合があります。
- (2) 「メインスペック」の可搬質量は、最大可搬質量です。動作条件により可搬質量は異なります。詳細は「加減速度と可搬質量の相関図」をご参照ください。
- (3) 垂直設置でのご使用は出来ませんのでご注意ください。
- (4) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。
- (5) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向300mm以下です。

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
60	-	900	-
120	-	960	-
180	-	1020	-
240	-	1080	-
300	-	1140	-
360	-	1200	-
420	-	1260	-
480	-	1320	-
540	-	1380	-
600	-	1440	-
660	-	1500	-
720	-	1560	-
780	-	1620	-
840	-	-	-

(注) 標準ケーブルペア付きの価格です。

■オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格	
水平設置 + 標準ケーブルペア	CT2	3-741	-	横立て設置 + ユーザー用ケーブルペアS	US5	3-741	-	
	CT3	3-741	-	水平設置 + 標準ケーブルペアM	UM2	3-741	-	
	CT4	3-741	-		UM3	3-741	-	
横立て設置 + 標準ケーブルペア	CT5	3-741	-	水平設置 + ユーザー用ケーブルペアM	UM4	3-741	-	
	CT6	3-741	-	横立て設置 + ユーザー用ケーブルペアM	UM5	3-741	-	
水平設置 + ユーザー用ケーブルペアS	US1	3-741	-	標準ケーブルペア	UM6	3-741	-	
	US2	3-741	-					
	US3	3-741	-					
	US4	3-741	-					

■ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	X21(21m) ~ X25(25m)	-	-
	X26(26m) ~ X30(30m)	-	-

(注) ロボットケーブルです。
(注) コントローラーSCON・SSELを使用する際は、最長20mまでです。

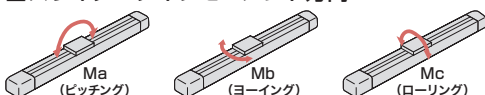
■メインスペック

		項目	内容
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	5
		最高速度 (mm/s)	2500
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	1
		最高加減速度 (G)	3
	推力	定格推力 (N)	25
最大推力 (N)		100	
ストローク	最小ストローク (mm)	60	
	最大ストローク (mm)	1620	
	ストロークピッチ (mm)	60	

項目	内容
駆動方式	リニアサーボモーター
繰返し位置決め精度	±0.005mm
ロストモーション	0.02mm以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	-
動的許容モーメント (注1)	Ma: 43N・m Mb: 61N・m Mc: 29N・m
使用周囲温度・湿度	0~40°C、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダ種類	インクリメンタル
エンコーダパルス数	1μm
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注1) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダータイプモーメント方向



3-675

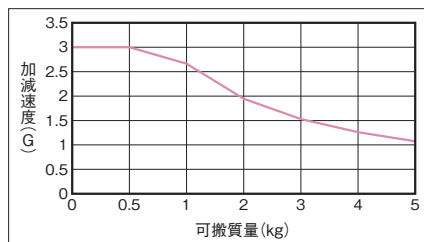
LSA-S8SS

ストロークと最高速度

ストローク (mm)	60~1620 (60mm毎)
最高速度 (mm/s)	2500

加減速度と可搬質量の相関図

速度2500mm/sで動作させた場合の可搬質量別の加減速度を表しています。ご希望の搬送条件(ワーク質量)から機種選定の目安としてご使用ください。



(注) デューティは考慮されていませんのでご注意ください。

寸法図

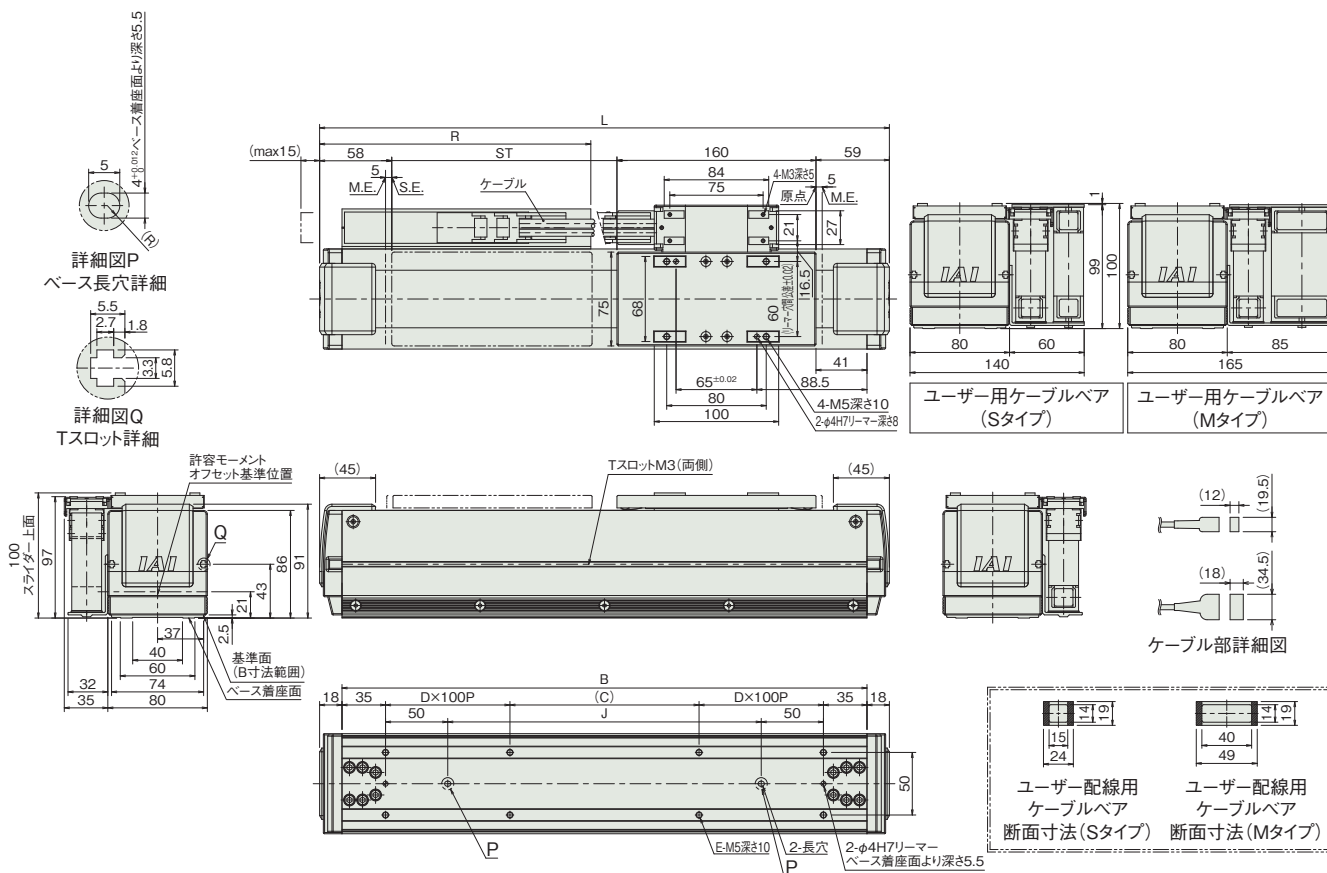
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



■水平仕様(標準)

(注) 原点復帰時はスライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) 標準ケーブルベア内へのケーブル追加は出来ません。追加の際にはユーザー用ケーブルベアをご利用ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	60	120	180	240	300	360	420	480	540	600	660	720	780	840	900	960	1020	1080	1140	1200	1260	1320	1380	1440	1500	1560	1620
L	338	398	458	518	578	638	698	758	818	878	938	998	1058	1118	1178	1238	1298	1358	1418	1478	1538	1598	1658	1718	1778	1838	1898
B	302	362	422	482	542	602	662	722	782	842	902	962	1022	1082	1142	1202	1262	1322	1382	1442	1502	1562	1622	1682	1742	1802	1862
C	32	92	152	212	272	332	392	452	512	572	632	692	752	812	872	932	992	1052	1112	1172	1232	1292	1352	1412	1472	1532	1592
D	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	7	7	7	8	8	8	8
E	8	8	8	12	12	12	12	16	16	16	20	20	20	24	24	24	24	28	28	28	32	32	32	36	36	36	36
J	132	192	252	312	372	432	492	552	612	672	732	792	852	912	972	1032	1092	1152	1212	1272	1332	1392	1452	1512	1572	1632	1692
R	173	198	223	248	273	298	323	348	398	423	448	473	498	548	573	598	623	648	698	723	748	773	798	848	873	898	923

■ストローク別質量

ストローク	60	120	180	240	300	360	420	480	540	600	660	720	780	840	900	960	1020	1080	1140	1200	1260	1320	1380	1440	1500	1560	1620
質量 (kg)	4.4	4.7	5.1	5.4	5.8	6.1	6.5	6.9	7.2	7.6	7.9	8.3	8.7	9.0	9.4	9.7	10.1	10.4	10.8	11.2	11.5	11.9	12.2	12.6	12.9	13.3	13.7

選定

注意事項

スライダ

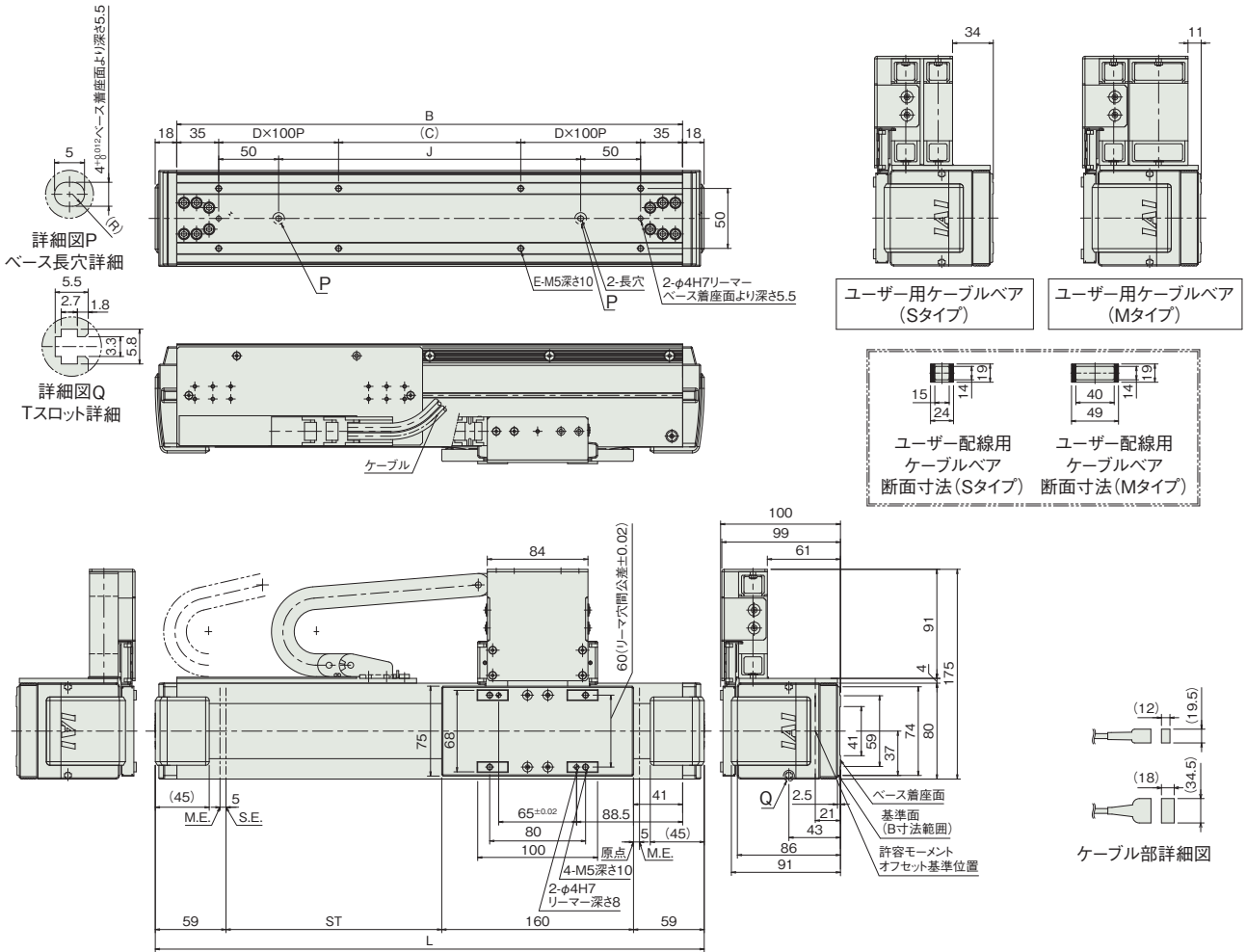
リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

■横立て仕様(標準)

(注) 原点復帰時はスライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
 (注) 標準ケーブルペア内へのケーブル追加は出来ません。追加の際にはユーザー用ケーブルペアをご利用ください。
 (注) 勝手違い仕様CT6を選択の場合は、原点復帰方向は逆になります。

ST: ストローク
 M.E.: メカニカルエンド
 S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	60	120	180	240	300	360	420	480	540	600	660	720	780	840	900	960	1020	1080	1140	1200	1260	1320	1380	1440	1500	1560	1620
L	338	398	458	518	578	638	698	758	818	878	938	998	1058	1118	1178	1238	1298	1358	1418	1478	1538	1598	1658	1718	1778	1838	1898
B	302	362	422	482	542	602	662	722	782	842	902	962	1022	1082	1142	1202	1262	1322	1382	1442	1502	1562	1622	1682	1742	1802	1862
C	32	92	152	212	272	332	392	452	512	572	632	692	752	812	872	932	992	1052	1112	1172	1232	1292	1352	1412	1472	1532	1592
D	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	7	7	7	8	8	8	8
E	8	8	8	12	12	12	12	16	16	16	20	20	20	24	24	24	24	28	28	28	32	32	32	36	36	36	36
J	132	192	252	312	372	432	492	552	612	672	732	792	852	912	972	1032	1092	1152	1212	1272	1332	1392	1452	1512	1572	1632	1692

■ストローク別質量

ストローク	60	120	180	240	300	360	420	480	540	600	660	720	780	840	900	960	1020	1080	1140	1200	1260	1320	1380	1440	1500	1560	1620
質量(kg)	4.9	5.2	5.6	5.9	6.3	6.6	7.0	7.4	7.7	8.1	8.4	8.8	9.2	9.5	9.9	10.2	10.6	10.9	11.3	11.7	12.0	12.4	12.7	13.1	13.4	13.8	14.2

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外形	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ										
				ポジションナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択																							
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM															
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	-	●	●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	36000	-	8-49
SCON/CB/CGB		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	●	-	-	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215	
SSEL-CS		2	単相AC 100V/200V	●	-	●	●	●	-	-	-	-	-	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	20000	-	8-245	
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	-	-	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	20000	-	8-273	

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
 (注) XSEL-P/Qの5、6軸目は接続できません。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

LSA

LSAS

オプション

LSA-S8SM

簡易防塵

マルチ
スライダー

本体幅
80mm

シャフト
タイプ

■型式項目

LSA - S8SM - I - 100

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 I インクリメンタル	対応ドライバー出力 100 100W	ストローク 60 ~ 1440 60mm ~ 1440mm (60mm毎)	適応コントローラー T2 SCON SSEL XSEL-P/Q T4 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し S 3m M 5m X□□ 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	---------------------------	-----------------------	--	---	---	---------------------------



RoHS
10



POINT
選定上の
注意

- (1) ストロークが短い場合最高速度に到達しない場合があります。
- (2) 「メインスペック」の可搬質量は、最大可搬質量です。動作条件により可搬質量は異なります。詳細は「加減速度と可搬質量の相関図」をご参照ください。
- (3) 垂直設置でのご使用は出来ませんのでご注意ください。
- (4) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- (5) ケーブルベアの位置を勝手違いにしたい場合は、本体が左右対称ですので、本体を水平に 180 度回転させて設置してください。
- (6) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 300mm 以下です。

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
60	-	780	-
120	-	840	-
180	-	900	-
240	-	960	-
300	-	1020	-
360	-	1080	-
420	-	1140	-
480	-	1200	-
540	-	1260	-
600	-	1320	-
660	-	1380	-
720	-	1440	-

(注) 標準ケーブルベア付きの価格です。

■オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格
横立設置 + 標準ケーブルベア	CT5	3-741	-
水平設置 + ユーザー用ケーブルベアS	US1	3-741	-
横立設置 + ユーザー用ケーブルベアS	US5	3-741	-
水平設置 + ユーザー用ケーブルベアM	UM1	3-741	-
横立設置 + ユーザー用ケーブルベアM	UM5	3-741	-

■ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	X21(21m) ~ X25(25m)	-	-
	X26(26m) ~ X30(30m)	-	-

(注) ロボットケーブルです。
(注) コントローラー・SCON・SSELを使用する際は、最長20mまでです。

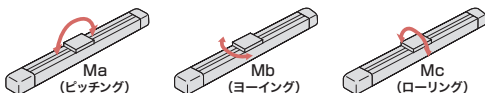
■メインスペック

項目		内容
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg) 5 2500
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s) 1
		定格加減速度 (G) 3
		最高加減速度 (G) 25
	推力	定格推力 (N) 100
最大推力 (N) 2500		
ストローク	最小ストローク (mm) 60	
	最大ストローク (mm) 1440	
	ストロークピッチ (mm) 60	

項目	内容
駆動方式	リニアサーボモーター
繰返し位置決め精度	±0.005mm
ロストモーション	0.02mm以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	-
動的許容モーメント (注1)	Ma: 43N・m Mb: 61N・m Mc: 29N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	インクリメンタル
エンコーダーパルス数	1μm
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注1) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダータイプモーメント方向

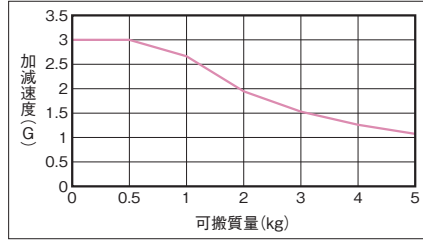


ストロークと最高速度

ストローク (mm)	60~1440 (60mm毎)
最高速度 (mm/s)	2500

加減速度と可搬質量の相関図

速度2500mm/sで動作させた場合の可搬質量別の加減速度を表しています。ご希望の搬送条件(ワーク質量)から機種選定の目安としてご使用ください。



(注) デューティは考慮されていませんのでご注意ください。

寸法図

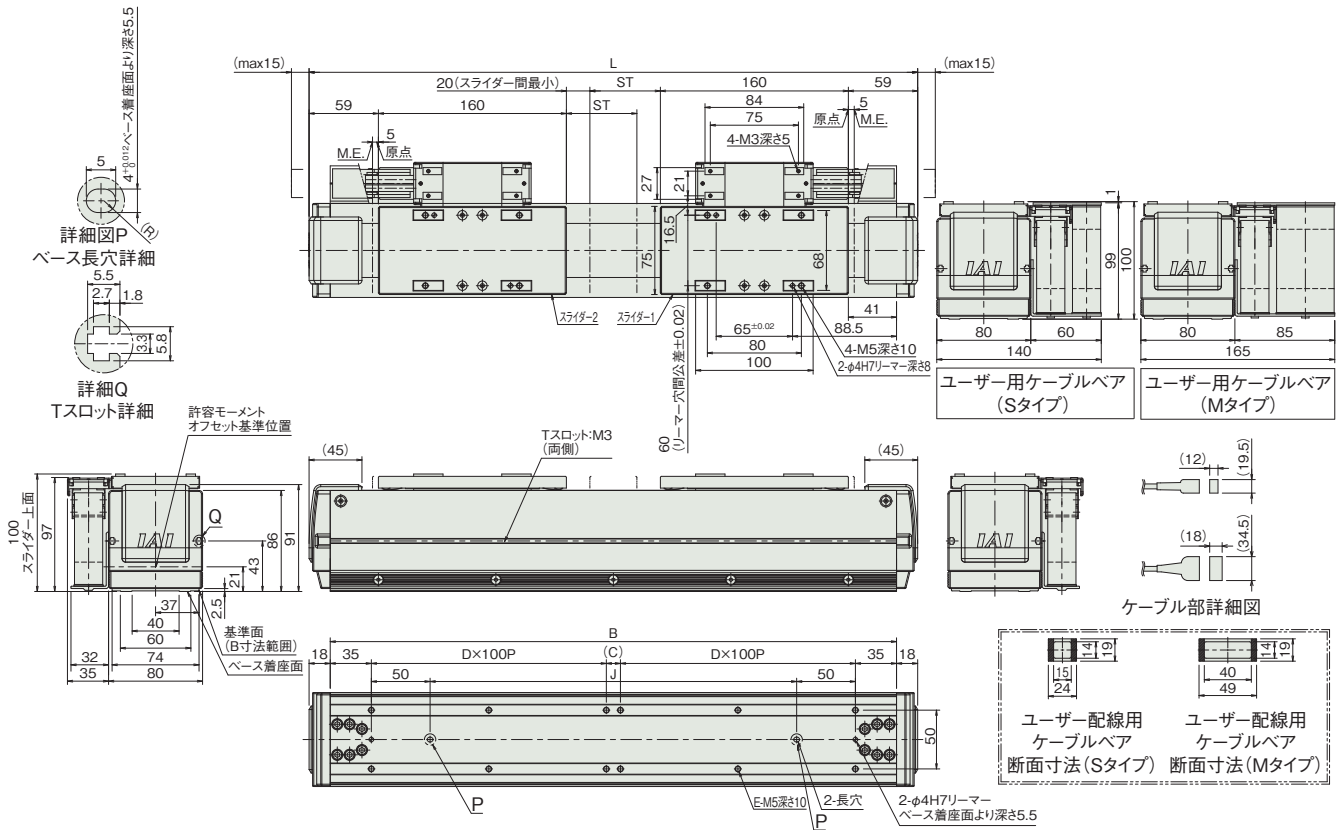
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



■水平仕様(標準)

(注) 原点復帰時はスライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) 標準ケーブルベア内へのケーブル追加は出来ません。追加の際にはユーザー用ケーブルベアをご利用ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド



■ストローク別寸法

ストローク	60	120	180	240	300	360	420	480	540	600	660	720	780	840	900	960	1020	1080	1140	1200	1260	1320	1380	1440
L	518	578	638	698	758	818	878	938	998	1058	1118	1178	1238	1298	1358	1418	1478	1538	1598	1658	1718	1778	1838	1898
B	482	542	602	662	722	782	842	902	962	1022	1082	1142	1202	1262	1322	1382	1442	1502	1562	1622	1682	1742	1802	1862
C	12	72	132	192	52	112	172	32	92	152	12	72	132	192	52	112	172	32	92	152	12	72	132	192
D	2	2	2	2	3	3	3	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	7	7	7	8	8	8	8
E	12	12	12	12	16	16	16	20	20	20	24	24	24	24	28	28	28	32	32	32	36	36	36	36
J	312	372	432	492	552	612	672	732	792	852	912	972	1032	1092	1152	1212	1272	1332	1392	1452	1512	1572	1632	1692

■ストローク別質量

ストローク	60	120	180	240	300	360	420	480	540	600	660	720	780	840	900	960	1020	1080	1140	1200	1260	1320	1380	1440
質量 (kg)	7.4	7.7	8.1	8.4	8.8	9.1	9.5	9.9	10.2	10.6	10.9	11.3	11.6	12.0	12.4	12.7	13.1	13.4	13.8	14.1	14.5	14.9	15.2	15.6

選定

注意事項

スライダ

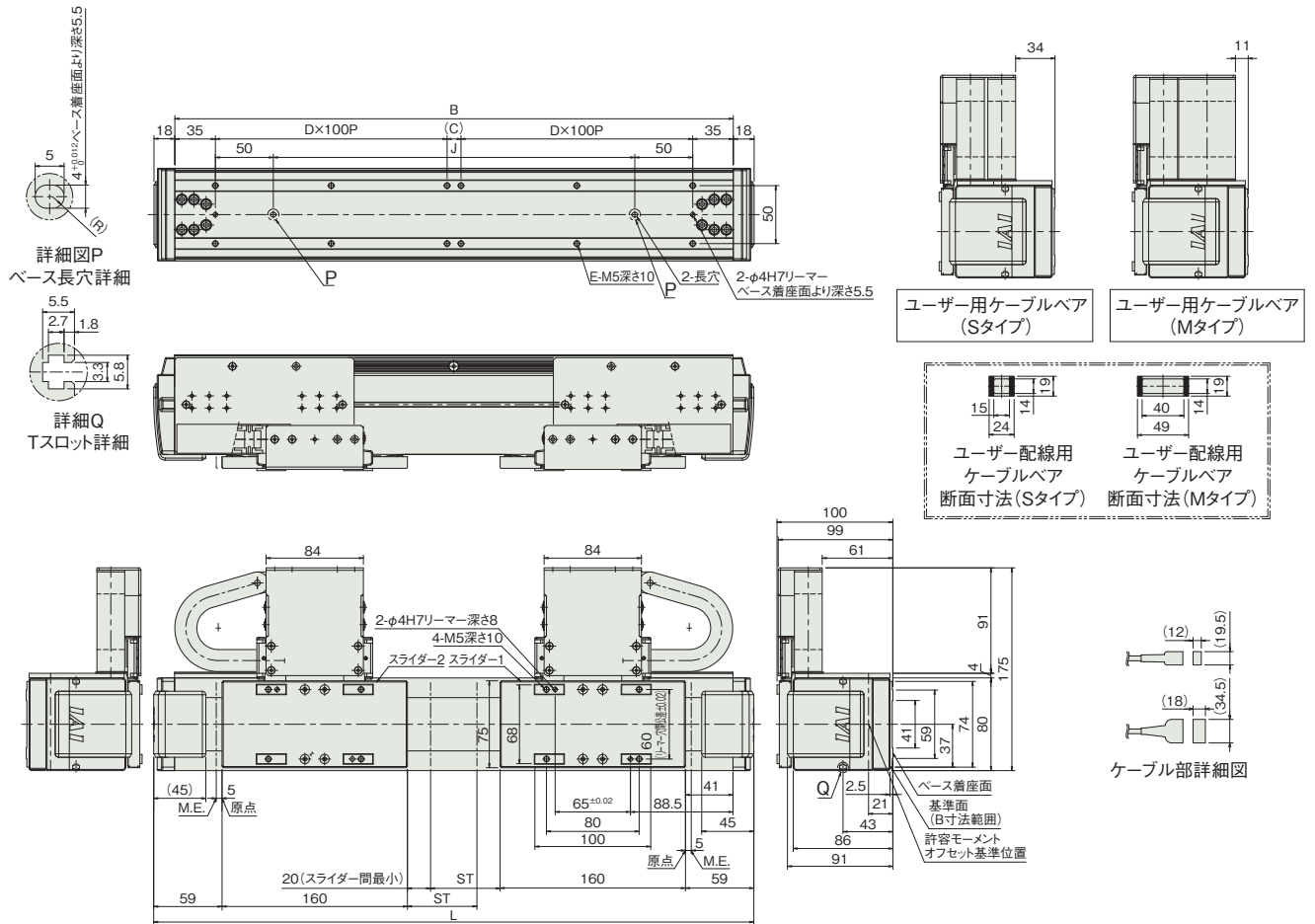
リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

■横立て仕様(標準)

(注) 原点復帰時はスライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) 標準ケーブルベア内へのケーブル追加は出来ません。追加の際にはユーザー用ケーブルベアをご利用ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド



■ストローク別寸法

ストローク	60	120	180	240	300	360	420	480	540	600	660	720	780	840	900	960	1020	1080	1140	1200	1260	1320	1380	1440
L	518	578	638	698	758	818	878	938	998	1058	1118	1178	1238	1298	1358	1418	1478	1538	1598	1658	1718	1778	1838	1898
B	482	542	602	662	722	782	842	902	962	1022	1082	1142	1202	1262	1322	1382	1442	1502	1562	1622	1682	1742	1802	1862
C	12	72	132	192	252	312	372	432	492	552	612	672	732	792	852	912	972	1032	1092	1152	1212	1272	1332	1392
D	2	2	2	2	3	3	3	4	4	4	5	5	5	5	6	6	7	7	8	8	8	8	8	8
E	12	12	12	12	16	16	16	20	20	20	24	24	24	24	28	28	28	32	32	32	36	36	36	36
J	312	372	432	492	552	612	672	732	792	852	912	972	1032	1092	1152	1212	1272	1332	1392	1452	1512	1572	1632	1692

■ストローク別質量

ストローク	60	120	180	240	300	360	420	480	540	600	660	720	780	840	900	960	1020	1080	1140	1200	1260	1320	1380	1440
質量(kg)	8.4	8.7	9.1	9.4	9.8	10.1	10.5	10.9	11.2	11.6	11.9	12.3	12.6	13.0	13.4	13.7	14.1	14.4	14.8	15.1	15.5	15.9	16.2	16.6

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外形	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	-	-	-	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	-	●	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	単相AC200V 三相AC200V	●	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	-	●	-	-	-	-	●	-	-	-	20000	-	8-273

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
(注) XSEL-P/Qの5、6軸目は接続できません。
(注) マルチスライダは2軸コントローラか、SCON2台での制御になります。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

LSA

LSAS

オプション

LSA-S8HS

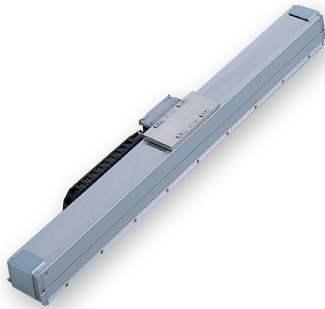
簡易防塵 シングル
スライダー 本体幅
80mm シャフト
タイプ

■型式項目

LSA - S8HS - I - 100

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 I インクリメンタル	対応ドライバー出力 100 100W	ストローク 60 60mm 1620 1620mm (60mm毎)	適応コントローラー T2 SCON SSEL XSEL-P/Q T4 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し S 3m M 5m X□□ 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	---------------------------	-----------------------	--	---	---	---------------------------

RoHS
10



- ストロークが短い場合最高速度に到達しない場合があります。
- 「メインスペック」の可搬質量は、最大可搬質量です。動作条件により可搬質量は異なります。詳細は「加減速度と可搬質量の相関図」をご参照ください。
- 垂直設置でのご使用は出来ませんのでご注意ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向300mm以下です。

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
60	-	900	-
120	-	960	-
180	-	1020	-
240	-	1080	-
300	-	1140	-
360	-	1200	-
420	-	1260	-
480	-	1320	-
540	-	1380	-
600	-	1440	-
660	-	1500	-
720	-	1560	-
780	-	1620	-
840	-	-	-

(注) 標準ケーブルベア付きの価格です。

■オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
水平設置 + 標準ケーブルベア	CT2	3-741	-	横立て設置 + ユーザー用ケーブルベアS	US5	3-741	-
	CT3	3-741	-		US6	3-741	-
	CT4	3-741	-		UM1	3-741	-
横立て設置 + 標準ケーブルベア	CT5	3-741	-	水平設置 + ユーザー用ケーブルベアM	UM2	3-741	-
	CT6	3-741	-		UM3	3-741	-
	US1	3-741	-		UM4	3-741	-
水平設置 + ユーザー用ケーブルベアS	US2	3-741	-	横立て設置 + ユーザー用ケーブルベアM	UM5	3-741	-
	US3	3-741	-		UM6	3-741	-
	US4	3-741	-				

■ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	X21(21m) ~ X25(25m)	-	-
	X26(26m) ~ X30(30m)	-	-

(注) ロボットケーブルです。
(注) コントローラーSCON・SSELを使用する際は、最長20mまでです。

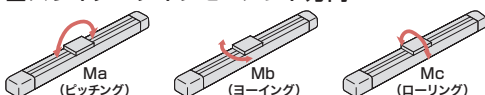
■メインスペック

項目		内容
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg) 7
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s) 2500
		定格加減速度 (G) 1
		最高加減速度 (G) 3
	推力	定格推力 (N) 35
最大推力 (N) 140		
ストローク	最小ストローク (mm) 60	
	最大ストローク (mm) 1620	
	ストロークピッチ (mm) 60	

項目	内容
駆動方式	リニアサーボモーター
繰返し位置決め精度	±0.005mm
ロスモーション	0.02mm以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	-
動的許容モーメント (注1)	Ma: 79N・m Mb: 114N・m Mc: 29N・m
使用周囲温度・湿度	0~40°C、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	インクリメンタル
エンコーダーパルス数	1μm
納期	ホームページ[納期照会]に記載

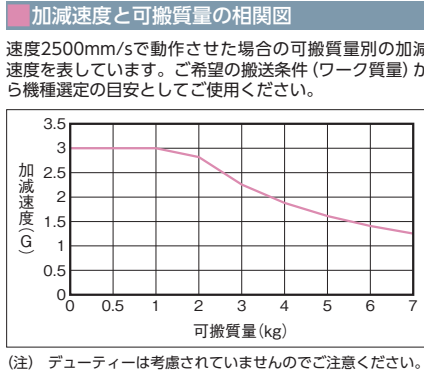
(注1) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダータイプモーメント方向



ストロークと最高速度

ストローク (mm)	60~1620 (60mm毎)
最高速度 (mm/s)	2500



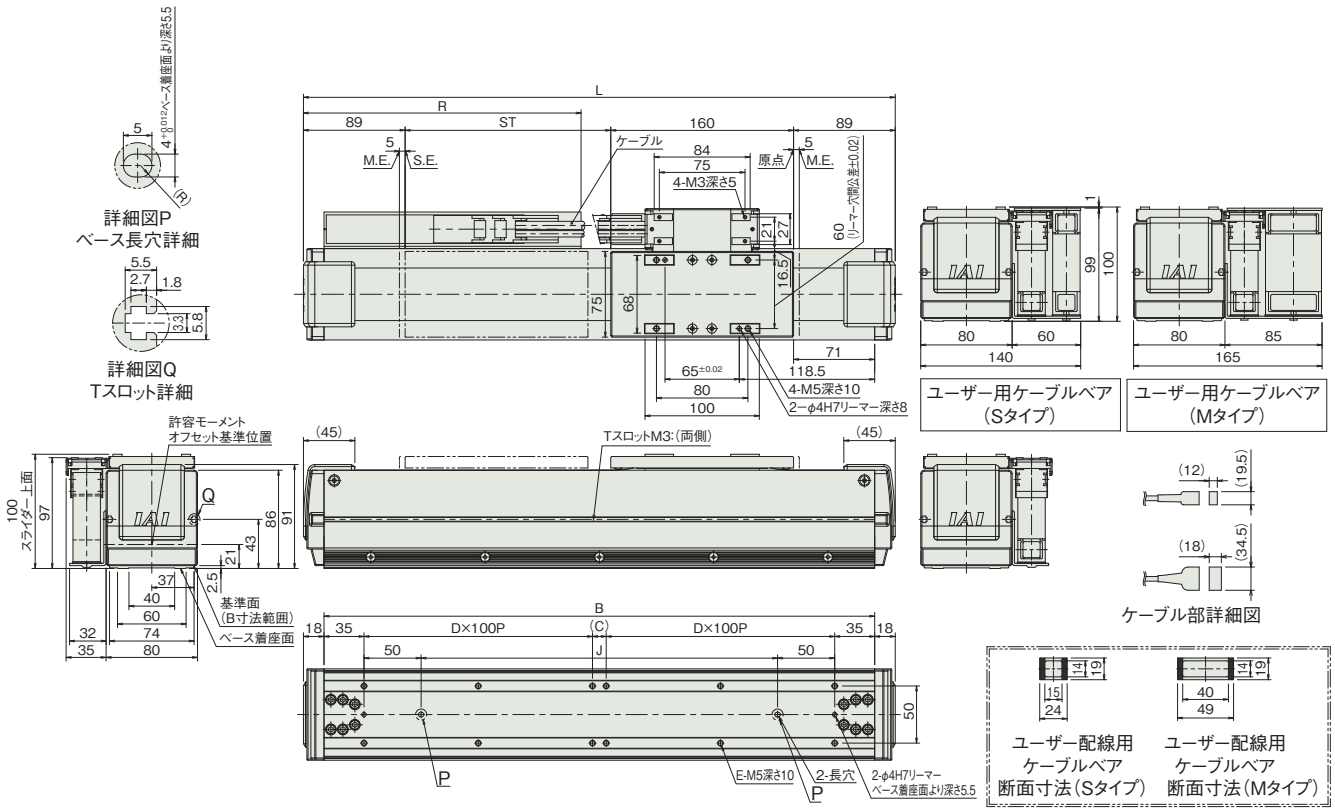
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp
2次元 CAD
3次元 CAD

■水平仕様(標準)

(注) 原点復帰時はスライダーがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
 (注) 標準ケーブルベア内へのケーブル追加は出来ません。追加の際にはユーザー用ケーブルベアをご利用ください。

ST: ストローク
 M.E.: メカニカルエンド
 S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	60	120	180	240	300	360	420	480	540	600	660	720	780	840	900	960	1020	1080	1140	1200	1260	1320	1380	1440	1500	1560	1620
L	398	458	518	578	638	698	758	818	878	938	998	1058	1118	1178	1238	1298	1358	1418	1478	1538	1598	1658	1718	1778	1838	1898	1958
B	362	422	482	542	602	662	722	782	842	902	962	1022	1082	1142	1202	1262	1322	1382	1442	1502	1562	1622	1682	1742	1802	1862	1922
C	92	152	212	272	332	392	452	512	572	632	692	752	812	872	932	992	1052	1112	1172	1232	1292	1352	1412	1472	1532	1592	1652
D	1	1	2	2	2	2	3	3	3	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	7	7	7	8	8	8	8	9
E	8	8	12	12	12	12	16	16	16	20	20	20	24	24	24	24	28	28	28	32	32	32	36	36	36	36	40
J	192	252	312	372	432	492	552	612	672	732	792	852	912	972	1032	1092	1152	1212	1272	1332	1392	1452	1512	1572	1632	1692	1752
R	198	223	248	273	298	323	348	373	398	423	448	473	498	523	548	573	598	623	648	673	698	723	748	773	798	823	848

■ストローク別質量

ストローク	60	120	180	240	300	360	420	480	540	600	660	720	780	840	900	960	1020	1080	1140	1200	1260	1320	1380	1440	1500	1560	1620
質量(kg)	5.0	5.4	5.7	6.1	6.4	6.8	7.1	7.5	7.9	8.2	8.6	8.9	9.3	9.6	10.0	10.4	10.7	11.1	11.4	11.8	12.1	12.5	12.9	13.2	13.6	13.9	14.3

選定

注意事項

スライダ

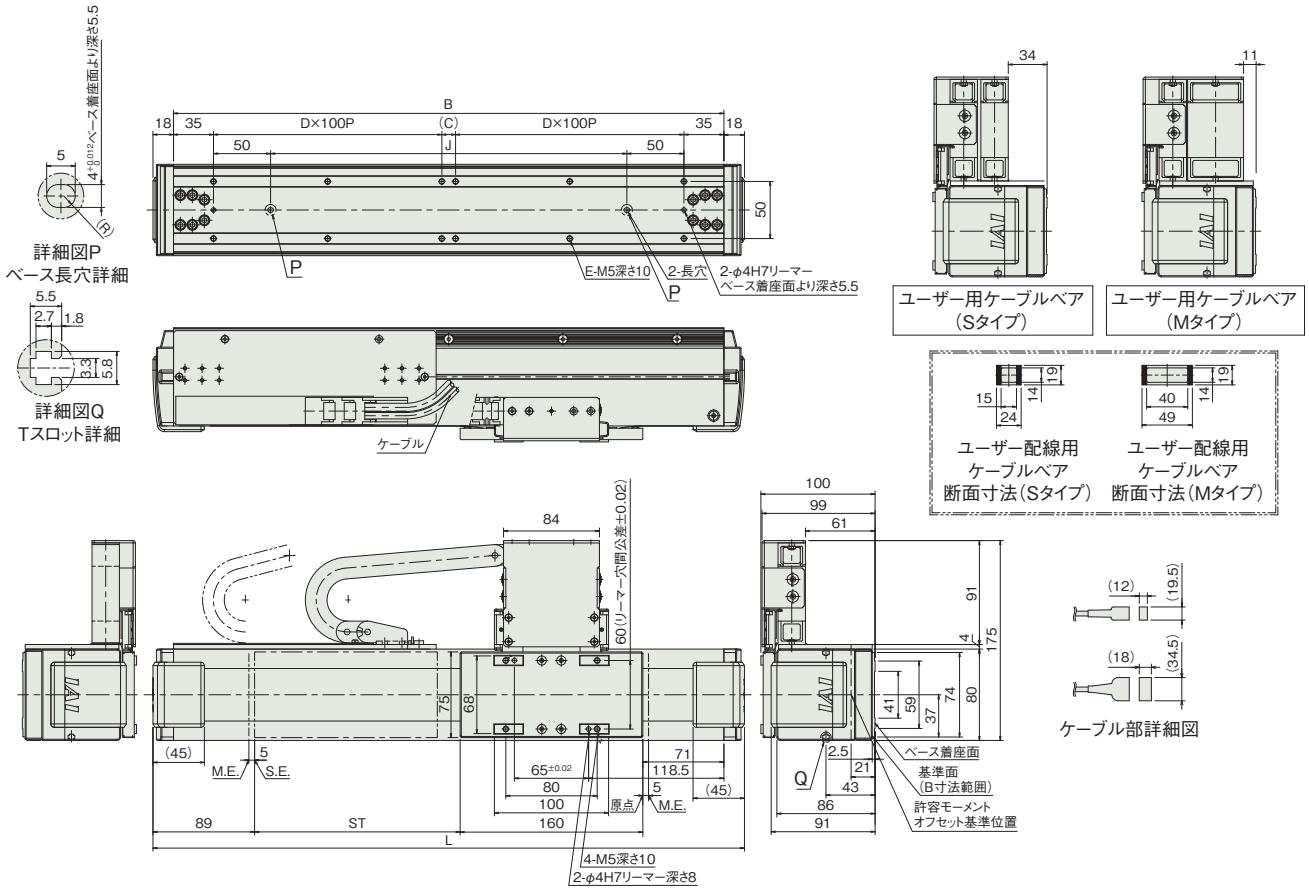
リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

■横立て仕様(標準)

(注) 原点復帰時はスライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
 (注) 標準ケーブルベア内へのケーブル追加は出来ません。追加の際にはユーザー用ケーブルベアをご利用ください。
 (注) 勝手違い仕様CT6を選択の場合は、原点復帰方向は逆になります。

ST: ストローク
 M.E.: メカニカルエンド
 S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	60	120	180	240	300	360	420	480	540	600	660	720	780	840	900	960	1020	1080	1140	1200	1260	1320	1380	1440	1500	1560	1620
L	398	458	518	578	638	698	758	818	878	938	998	1058	1118	1178	1238	1298	1358	1418	1478	1538	1598	1658	1718	1778	1838	1898	1958
B	362	422	482	542	602	662	722	782	842	902	962	1022	1082	1142	1202	1262	1322	1382	1442	1502	1562	1622	1682	1742	1802	1862	1922
C	92	152	212	272	332	392	452	512	572	632	692	752	812	872	932	992	1052	1112	1172	1232	1292	1352	1412	1472	1532	1592	1652
D	1	1	2	2	2	2	3	3	3	4	4	4	5	5	5	6	6	6	7	7	7	8	8	8	8	8	9
E	8	8	12	12	12	12	16	16	16	20	20	20	24	24	24	28	28	28	32	32	32	36	36	36	36	36	40
J	192	252	312	372	432	492	552	612	672	732	792	852	912	972	1032	1092	1152	1212	1272	1332	1392	1452	1512	1572	1632	1692	1752

■ストローク別質量

ストローク	60	120	180	240	300	360	420	480	540	600	660	720	780	840	900	960	1020	1080	1140	1200	1260	1320	1380	1440	1500	1560	1620
質量 (kg)	5.5	5.9	6.2	6.6	6.9	7.3	7.6	8.0	8.4	8.7	9.1	9.4	9.8	10.1	10.5	10.9	11.2	11.6	11.9	12.3	12.6	13.0	13.4	13.7	14.1	14.4	14.8

■適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外形	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ										
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択																							
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM															
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	36000	-	8-49
SCON/CB/CGB		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	●	-	-	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215	
SSEL-CS		2	単相AC 100V/200V	●	-	●	●	●	-	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	20000	-	8-245	
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	-	-	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	20000	-	8-273	

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
 (注) XSEL-P/Qの5、6軸目は接続できません。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

LSA

LSAS

オプション

LSA-S8HM

簡易防塵

マルチ
スライダー

本体幅
80mm

シャフト
タイプ

■型式項目

LSA - S8HM - I - 100								
シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 I インクリメンタル	対応ドライバー出力 100 100W	ストローク 60 1380	ストローク 60mm 1380mm (60mm毎)	適応コントローラー T2 SCON SSEL XSEL-P/Q T4 RCOM RSEL	ケーブル長 N 無し S 3m M 5m X□□ 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照



RoHS
10



POINT
選定上の
注意

- (1) ストロークが短い場合最高速度に到達しない場合があります。
- (2) 「メインスペック」の可搬質量は、最大可搬質量です。動作条件により可搬質量は異なります。詳細は「加減速度と可搬質量の相関図」をご参照ください。
- (3) 垂直設置でのご使用は出来ませんのでご注意ください。
- (4) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- (5) ケーブルベアの位置を勝手違いにしたい場合は、本体が左右対称ですので、本体を水平に 180 度回転させて設置してください。
- (6) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 300mm 以下です。

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
60	-	780	-
120	-	840	-
180	-	900	-
240	-	960	-
300	-	1020	-
360	-	1080	-
420	-	1140	-
480	-	1200	-
540	-	1260	-
600	-	1320	-
660	-	1380	-
720	-	-	-

(注) 標準ケーブルベア付きの価格です。

■オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格
横立設置 + 標準ケーブルベア	CT5	3-741	-
水平設置 + ユーザー用ケーブルベアS	US1	3-741	-
横立設置 + ユーザー用ケーブルベアS	US5	3-741	-
水平設置 + ユーザー用ケーブルベアM	UM1	3-741	-
横立設置 + ユーザー用ケーブルベアM	UM5	3-741	-

■ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	X21(21m) ~ X25(25m)	-	-
	X26(26m) ~ X30(30m)	-	-

(注) ロボットケーブルです。
(注) コントローラーSCON・SSELを使用する際は、最長20mまでです。

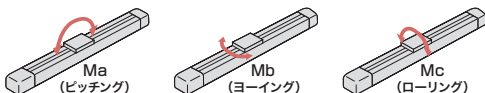
■メインスペック

項目		内容
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg) 7 2500
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s) 1
		定格加減速度 (G) 3
		最高加減速度 (G) 35
	推力	定格推力 (N) 140
最大推力 (N) 140		
ストローク	最小ストローク (mm) 60	
	最大ストローク (mm) 1380	
	ストロークピッチ (mm) 60	

項目	内容
駆動方式	リニアサーボモーター
繰返し位置決め精度	±0.005mm
ロストモーション	0.02mm以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	-
動的許容モーメント (注1)	Ma: 79N・m Mb: 114N・m Mc: 29N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	インクリメンタル
エンコーダーパルス数	1μm
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注1) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダータイプモーメント方向



選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

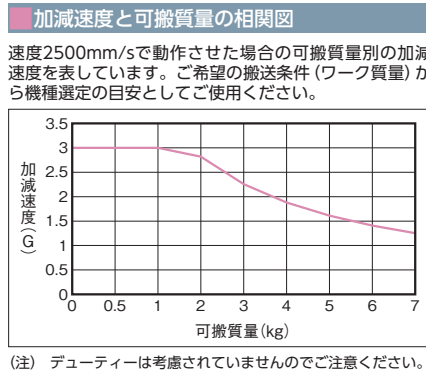
ケーブル型式
一覧表

LSA

LSAS

オプション

ストロークと最高速度	
ストローク (mm)	60~1380 (60mm毎)
最高速度 (mm/s)	2500



寸法図

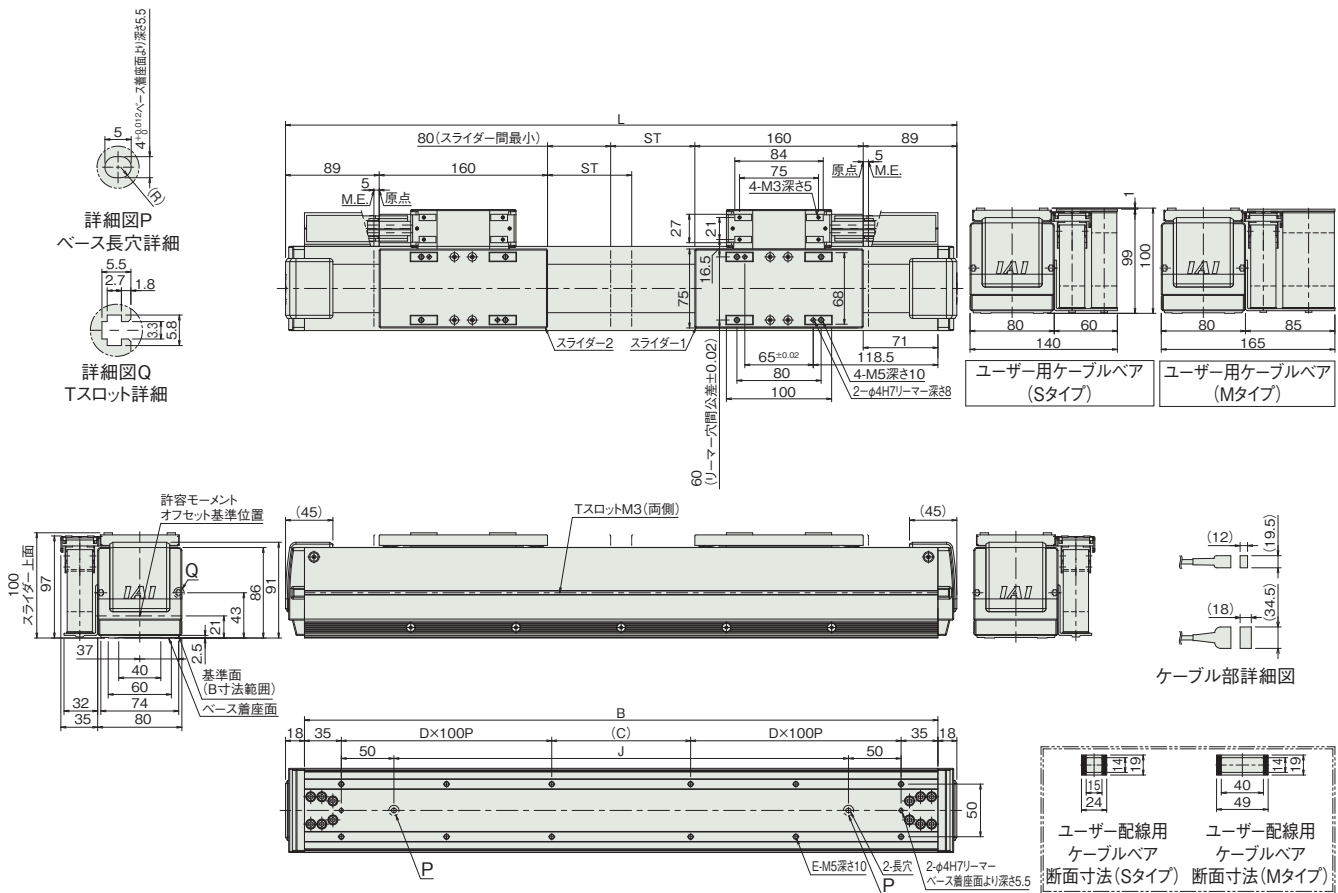
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

■水平仕様(標準)

(注) 原点復帰時はスライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) 標準ケーブルベア内へのケーブル追加は出来ません。追加の際にはユーザー用ケーブルベアをご利用ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド



■ストローク別寸法

ストローク	60	120	180	240	300	360	420	480	540	600	660	720	780	840	900	960	1020	1080	1140	1200	1260	1320	1380
L	638	698	758	818	878	938	998	1058	1118	1178	1238	1298	1358	1418	1478	1538	1598	1658	1718	1778	1838	1898	1958
B	602	662	722	782	842	902	962	1022	1082	1142	1202	1262	1322	1382	1442	1502	1562	1622	1682	1742	1802	1862	1922
C	132	192	52	112	172	32	92	152	12	72	132	192	52	112	172	32	92	152	12	72	132	192	52
D	2	2	3	3	3	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	7	7	7	8	8	8	8	9
E	12	12	16	16	16	20	20	20	24	24	24	24	28	28	28	32	32	32	36	36	36	36	40
J	432	492	552	612	672	732	792	852	912	972	1032	1092	1152	1212	1272	1332	1392	1452	1512	1572	1632	1692	1752

■ストローク別質量

ストローク	60	120	180	240	300	360	420	480	540	600	660	720	780	840	900	960	1020	1080	1140	1200	1260	1320	1380
質量(kg)	8.6	9.0	9.3	9.7	10.1	10.4	10.8	11.1	11.5	11.9	12.2	12.6	12.9	13.3	13.6	14.0	14.4	14.7	15.1	15.4	15.8	16.1	16.5

選定

注意事項

スライダ

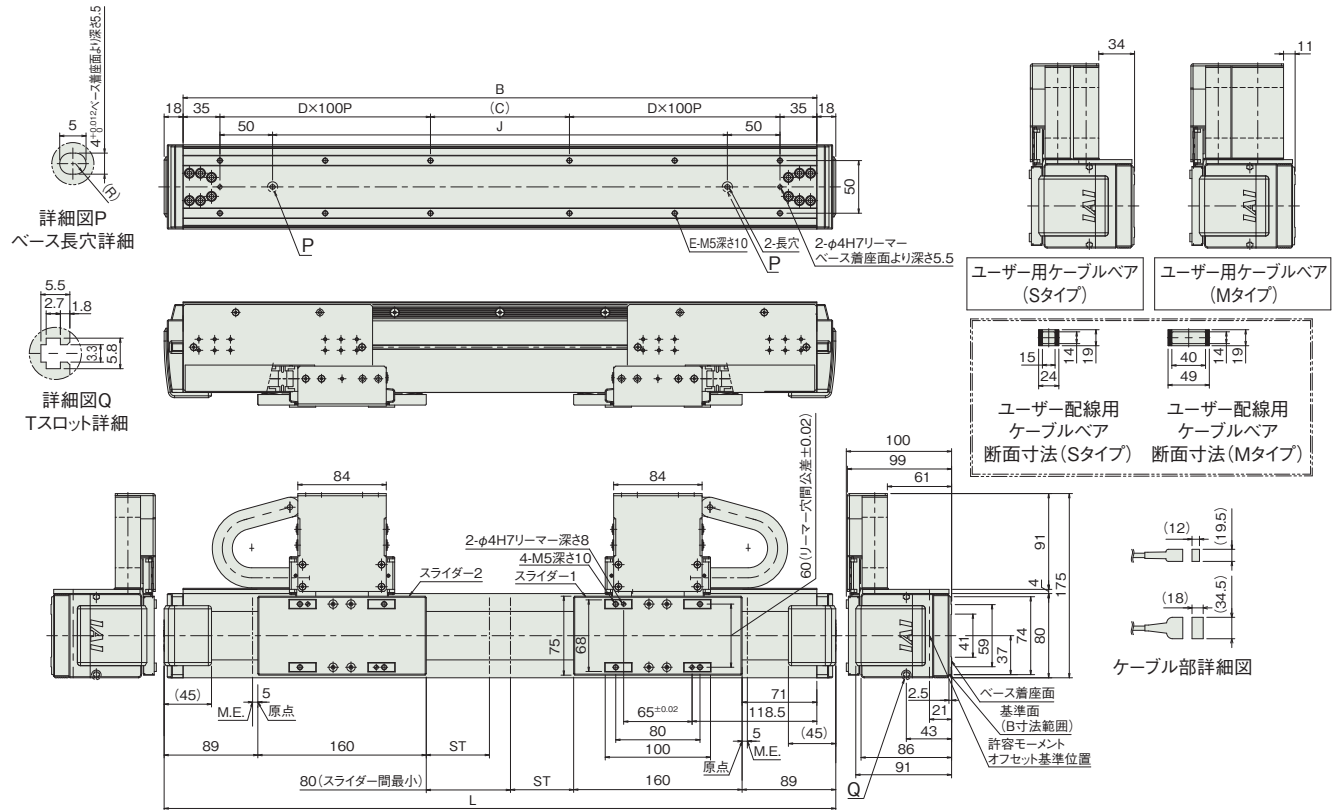
リニアサーボ

ケーブル型式

■横立て仕様(標準)

(注) 原点復帰時はスライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
 (注) 標準ケーブルベア内へのケーブル追加は出来ません。追加の際にはユーザー用ケーブルベアをご利用ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド



■ストローク別寸法

ストローク	60	120	180	240	300	360	420	480	540	600	660	720	780	840	900	960	1020	1080	1140	1200	1260	1320	1380
L	638	698	758	818	878	938	998	1058	1118	1178	1238	1298	1358	1418	1478	1538	1598	1658	1718	1778	1838	1898	1958
B	602	662	722	782	842	902	962	1022	1082	1142	1202	1262	1322	1382	1442	1502	1562	1622	1682	1742	1802	1862	1922
C	132	192	52	112	172	32	92	152	12	72	132	192	52	112	172	32	92	152	12	72	132	192	52
D	2	2	3	3	3	4	4	4	5	5	5	6	6	6	6	7	7	7	8	8	8	8	9
E	12	12	16	16	16	20	20	20	24	24	24	28	28	28	28	32	32	32	36	36	36	36	40
J	432	492	552	612	672	732	792	852	912	972	1032	1092	1152	1212	1272	1332	1392	1452	1512	1572	1632	1692	1752

■ストローク別質量

ストローク	60	120	180	240	300	360	420	480	540	600	660	720	780	840	900	960	1020	1080	1140	1200	1260	1320	1380
質量 (kg)	9.6	10.0	10.3	10.7	11.1	11.4	11.8	12.1	12.5	12.9	13.2	13.6	13.9	14.3	14.6	15.0	15.4	15.7	16.1	16.4	16.8	17.1	17.5

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外形	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	-	-	-	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	-	●	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2		●	-	●	●	-	●	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	-	-	-	-	●	-	-	-	20000	-	8-273

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
 (注) XSEL-P/Qの5、6軸目は接続できません。
 (注) マルチスライダは2軸コントローラか、SCON2台での制御になります。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

LSA

LSAS

オプション

LSA-S10SS

簡易防塵	シングル スライダー	本体幅 100 mm	シャフト タイプ
------	---------------	-------------------------	-------------

■型式項目

LSA - S10SS - I - 200

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 1 インクリメンタル	対応ドライバー出力 200 200W	ストローク 90 90mm 2070 2070mm (90mm毎)	適応コントローラー T2 SCON SSEL XSEL-P/Q T4 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し S 3m M 5m X□□ 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	--------------------------	-------------------------	---	---	---	---------------------------



RoHS
10

水平	横立て	垂直	天吊り
----	-----	----	-----

POINT
選定上の注意

- ストロークが短い場合最高速度に到達しない場合があります。
- 「メインスペック」の可搬質量は、最大可搬質量です。動作条件により可搬質量は異なります。詳細は「加減速度と可搬質量の相関図」をご参照ください。
- 垂直設置でのご使用は出来ませんのでご注意ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向300mm以下です。

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
90	-	1170	-
180	-	1260	-
270	-	1350	-
360	-	1440	-
450	-	1530	-
540	-	1620	-
630	-	1710	-
720	-	1800	-
810	-	1890	-
900	-	1980	-
990	-	2070	-
1080	-	-	-

(注) 標準ケーブルベア付きの価格です。

■オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
水平設置 + 標準ケーブルベア	CT2	3-741	-	横立て設置 + ユーザー用ケーブルベアS	US5	3-741	-
	CT3	3-741	-		US6	3-741	-
	CT4	3-741	-		UM1	3-741	-
横立て設置 + 標準ケーブルベア	CT5	3-741	-	水平設置 + ユーザー用ケーブルベアM	UM2	3-741	-
	CT6	3-741	-		UM3	3-741	-
	US1	3-741	-		UM4	3-741	-
水平設置 + ユーザー用ケーブルベアS	US2	3-741	-	横立て設置 + ユーザー用ケーブルベアM	UM5	3-741	-
	US3	3-741	-		UM6	3-741	-
	US4	3-741	-				

■ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	X21(21m) ~ X25(25m)	-	-
	X26(26m) ~ X30(30m)	-	-

(注) ロボットケーブルです。
(注) コントローラーSCON・SSELを使用する際は、最長20mまでです。

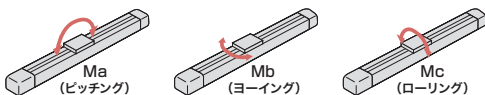
■メインスペック

項目		内容
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg) 15
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s) 2500
		定格加減速度 (G) 1
		最高加減速度 (G) 3
	推力	定格推力 (N) 65
最大推力 (N) 260		
ストローク	最小ストローク (mm) 90	
	最大ストローク (mm) 2070	
	ストロークピッチ (mm) 90	

項目	内容
駆動方式	リニアサーボモーター
繰返し位置決め精度	±0.005mm
ロストモーション	0.02mm以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	-
動的許容モーメント (注1)	Ma: 56N・m Mb: 80N・m Mc: 48N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	インクリメンタル
エンコーダーパルス数	1μm
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注1) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向

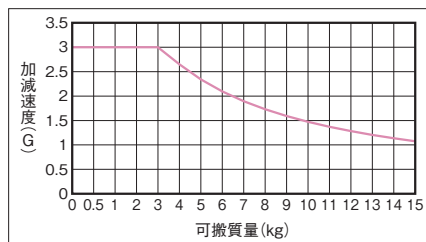


■ ストロークと最高速度

ストローク (mm)	90~2070 (90mm毎)
最高速度 (mm/s)	2500

■ 加減速度と可搬質量の相関図

速度2500mm/sで動作させた場合の可搬質量別の加減速度を表しています。ご希望の搬送条件(ワーク質量)から機種選定の目安としてご使用ください。



(注) デューティは考慮されていませんのでご注意ください。

■ 寸法図

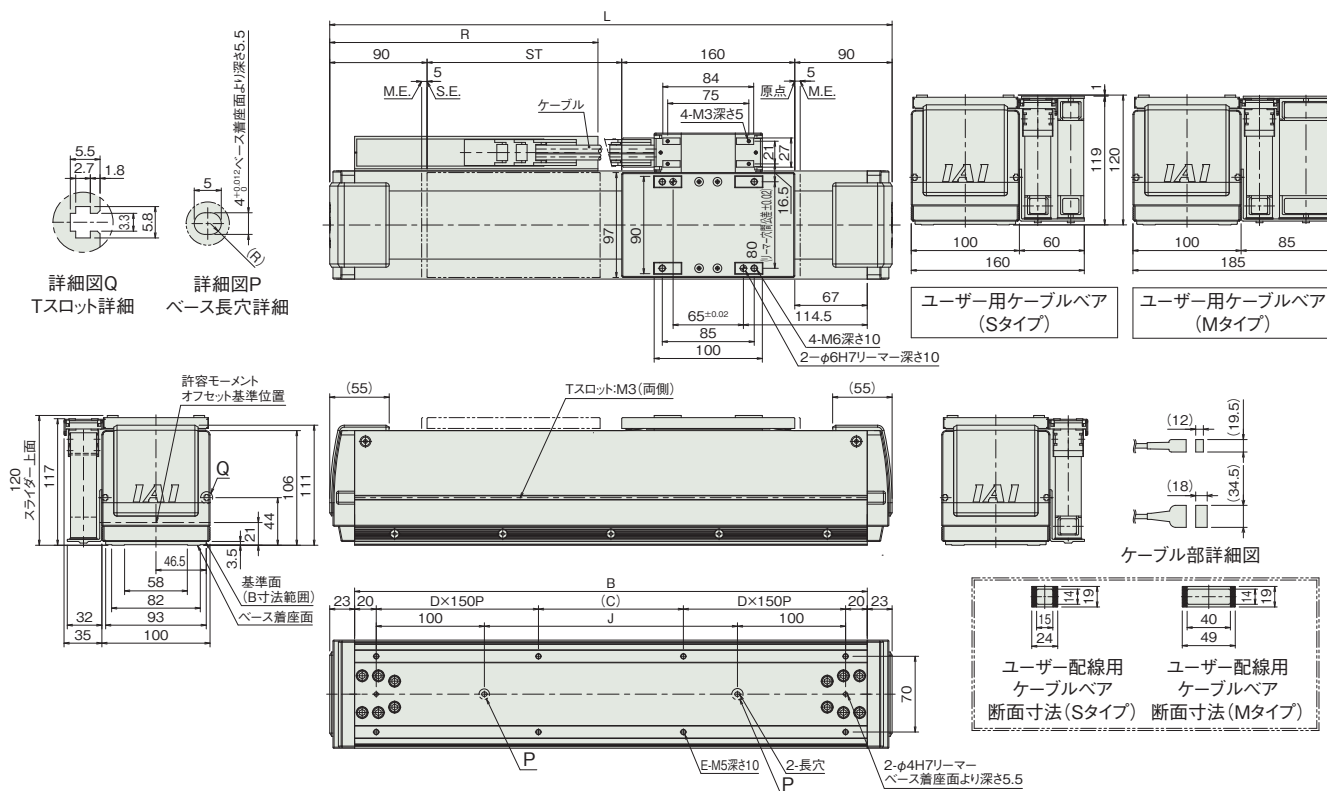
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



■ 水平仕様(標準)

(注) 原点復帰時はスライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) 標準ケーブルベア内へのケーブル追加は出来ません。追加の際にはユーザー用ケーブルベアをご利用ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ ストローク別寸法

ストローク	90	180	270	360	450	540	630	720	810	900	990	1080	1170	1260	1350	1440	1530	1620	1710	1800	1890	1980	2070
L	430	520	610	700	790	880	970	1060	1150	1240	1330	1420	1510	1600	1690	1780	1870	1960	2050	2140	2230	2320	2410
B	384	474	564	654	744	834	924	1014	1104	1194	1284	1374	1464	1554	1644	1734	1824	1914	2004	2094	2184	2274	2364
C	44	134	224	314	404	494	584	674	764	854	944	1034	1124	1214	1304	1394	1484	1574	1664	1754	1844	1934	2024
D	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	7	7	7
E	8	8	8	12	12	12	12	16	16	16	20	20	24	24	24	24	24	28	28	28	32	32	32
J	144	234	324	414	504	594	684	774	864	954	1044	1134	1224	1314	1404	1494	1584	1674	1764	1854	1944	2034	2124
R	203	253	278	328	378	428	478	503	553	603	653	703	728	778	828	878	928	953	1003	1053	1103	1153	1178

■ ストローク別質量

ストローク	90	180	270	360	450	540	630	720	810	900	990	1080	1170	1260	1350	1440	1530	1620	1710	1800	1890	1980	2070
質量(kg)	8.4	9.2	10.1	10.9	11.7	12.6	13.4	14.2	15.1	15.9	16.7	17.6	18.4	19.2	20.1	20.9	21.7	22.6	23.4	24.2	25.1	25.9	26.7

選定

注意事項

スライダ

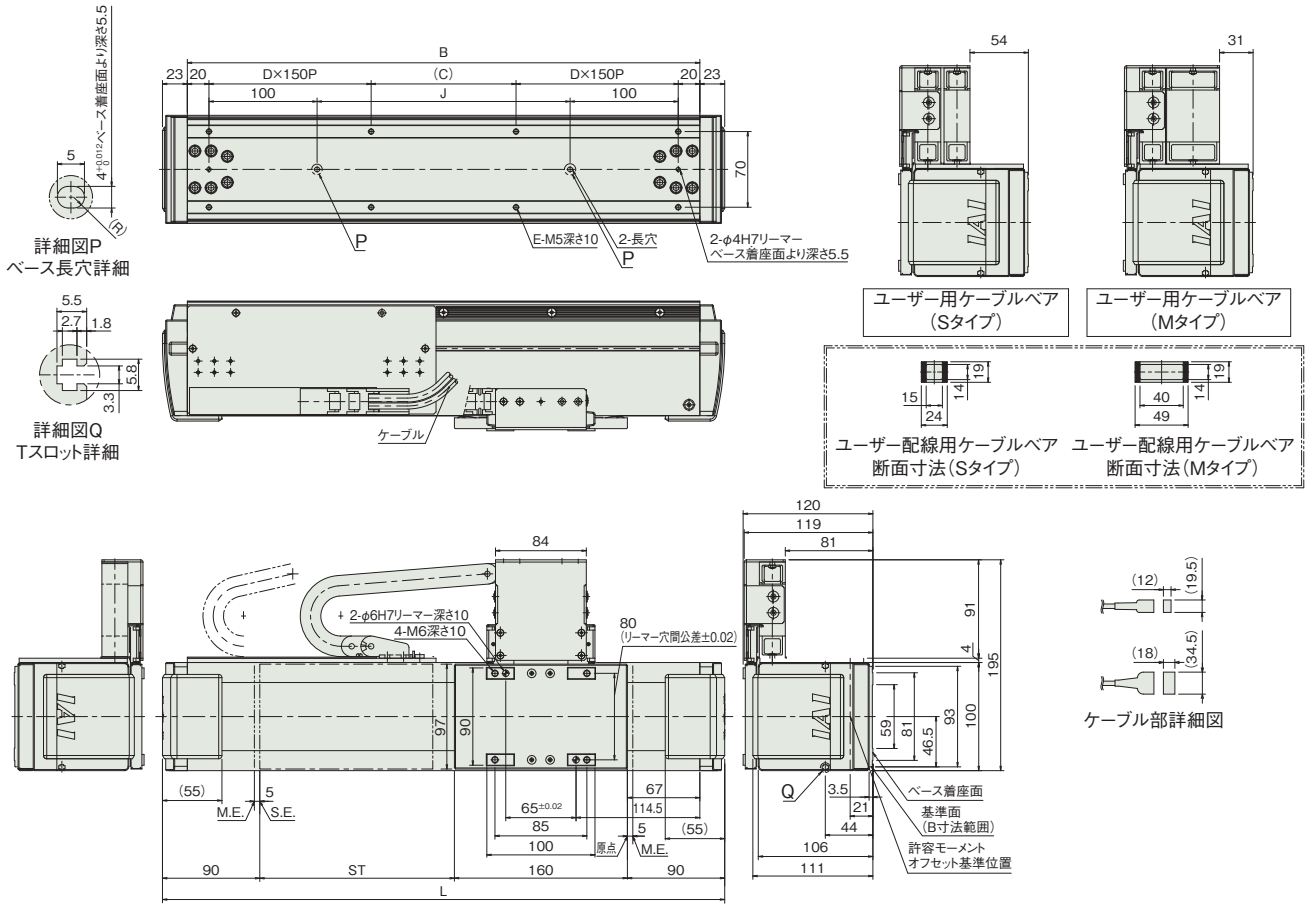
リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

■横立て仕様(標準)

(注) 原点復帰時はスライダーがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
 (注) 標準ケーブルベア内へのケーブル追加は出来ません。追加の際にはユーザー用ケーブルベアをご利用ください。
 (注) 勝手違い仕様CT6を選択の場合は、原点復帰方向は逆になります。

ST: ストローク
 M.E.: メカニカルエンド
 S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	90	180	270	360	450	540	630	720	810	900	990	1080	1170	1260	1350	1440	1530	1620	1710	1800	1890	1980	2070
L	430	520	610	700	790	880	970	1060	1150	1240	1330	1420	1510	1600	1690	1780	1870	1960	2050	2140	2230	2320	2410
B	384	474	564	654	744	834	924	1014	1104	1194	1284	1374	1464	1554	1644	1734	1824	1914	2004	2094	2184	2274	2364
C	44	134	224	314	404	494	584	674	764	854	944	1034	1124	1214	1304	1394	1484	1574	1664	1754	1844	1934	2024
D	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	7	7	7
E	8	8	8	12	12	12	12	16	16	16	20	20	20	24	24	24	24	28	28	28	32	32	32
J	144	234	324	414	504	594	684	774	864	954	1044	1134	1224	1314	1404	1494	1584	1674	1764	1854	1944	2034	2124

■ストローク別質量

ストローク	90	180	270	360	450	540	630	720	810	900	990	1080	1170	1260	1350	1440	1530	1620	1710	1800	1890	1980	2070
質量(kg)	8.9	9.7	10.6	11.4	12.2	13.1	13.9	14.7	15.6	16.4	17.2	18.1	18.9	19.7	20.6	21.4	22.2	23.1	23.9	24.7	25.6	26.4	27.2

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外形	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法																最大位置決め点数	標準価格	参照ページ				
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択												ECM							
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM											
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジショナーなし)	-	8-47
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	36000	-	8-49
SCON/CB/CGB		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	単相AC 100V/200V	●	-	●	●	●	●	-	-	-	-	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	-	-	●	-	-	-	-	-	-	-	20000	-	8-273

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
 (注) XSEL-P/Qの5、6軸目は接続できません。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

LSA

LSAS

オプション

LSA-S10SM

簡易防塵

マルチ
スライダー

本体幅
100
mm

シャフト
タイプ

■型式項目

LSA	- S10SM	- I	- 200					
シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 インクリメンタル	対応ドライバー出力 200 200W	ストローク 60 ↳ 1860	60mm ↳ 1860mm (90mm毎)	適応コントローラー T2 SCON SSEL XSEL-P/Q T4 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し S 3m M 5m X□□ 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照



RoHS
10



POINT
選定上の注意

- (1) ストロークが短い場合最高速度に到達しない場合があります。
- (2) 「メインスペック」の可搬質量は、最大可搬質量です。動作条件により可搬質量は異なります。詳細は「加減速度と可搬質量の相関図」をご参照ください。
- (3) 垂直設置でのご使用は出来ませんのでご注意ください。
- (4) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- (5) ケーブルベアの位置を勝手違いにしたい場合は、本体が左右対称ですので、本体を水平に 180 度回転させて設置してください。
- (6) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 300mm 以下です。

■ ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
60	-	1050	-
150	-	1140	-
240	-	1230	-
330	-	1320	-
420	-	1410	-
510	-	1500	-
600	-	1590	-
690	-	1680	-
780	-	1770	-
870	-	1860	-
960	-		-

(注) 標準ケーブルベア付きの価格です。

■ オプション価格表 (標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格
横立設置 + 標準ケーブルベア	CT5	3-741	-
水平設置 + ユーザー用ケーブルベアS	US1	3-741	-
横立設置 + ユーザー用ケーブルベアS	US5	3-741	-
水平設置 + ユーザー用ケーブルベアM	UM1	3-741	-
横立設置 + ユーザー用ケーブルベアM	UM5	3-741	-

■ ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	X21(21m) ~ X25(25m)	-	-
	X26(26m) ~ X30(30m)	-	-

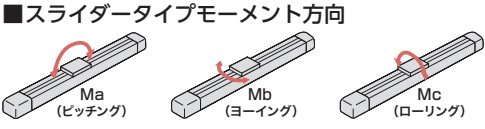
(注) ロボットケーブルです。
(注) コントローラーSCON・SSELを使用する際は、最長20mまでです。

■ メインスペック

項目	内容	
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg) 15 2500
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s) 1
		定格加減速度 (G) 3
		最高加減速度 (G) 65
	推力	定格推力 (N) 260
最大推力 (N) 260		
ストローク	最小ストローク (mm) 60	
	最大ストローク (mm) 1860	
	ストロークピッチ (mm) 90	

項目	内容
駆動方式	リニアサーボモーター
繰返し位置決め精度	±0.005mm
ロストモーション	0.02mm以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	-
動的許容モーメント (注1)	Ma: 56N・m Mb: 80N・m Mc: 48N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	インクリメンタル
エンコーダーパルス数	1μm
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注1) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。



選定
注意事項
スライダー
リニアサーボ
ケーブル型式
一覧表

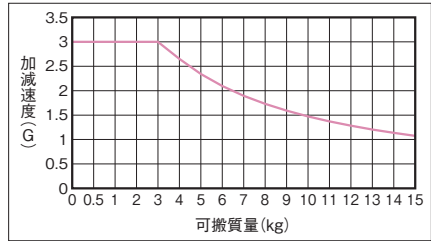
LSA
LSAS
オプション

■ ストロークと最高速度

ストローク (mm)	60~1860 (90mm毎)
最高速度 (mm/s)	2500

■ 加減速度と可搬質量の相関図

速度2500mm/sで動作させた場合の可搬質量別の加減速度を表しています。ご希望の搬送条件(ワーク質量)から機種選定の目安としてご使用ください。



(注) デューティは考慮されていませんのでご注意ください。

■ 寸法図

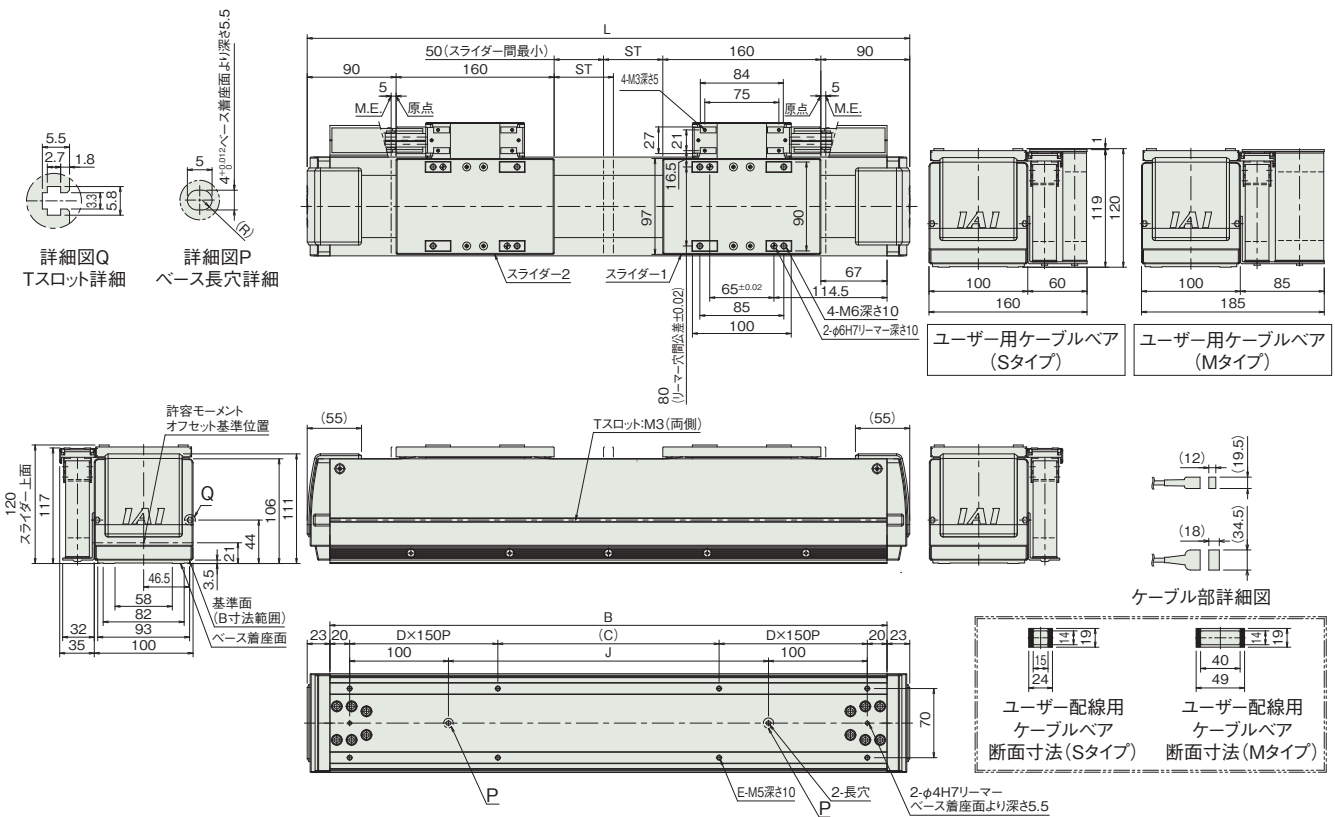
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



■ 水平仕様(標準)

(注) 原点復帰時はスライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) 標準ケーブルベア内へのケーブル追加は出来ません。追加の際にはユーザー用ケーブルベアをご利用ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド



■ ストローク別寸法

ストローク	60	150	240	330	420	510	600	690	780	870	960	1050	1140	1230	1320	1410	1500	1590	1680	1770	1860
L	610	700	790	880	970	1060	1150	1240	1330	1420	1510	1600	1690	1780	1870	1960	2050	2140	2230	2320	2410
B	564	654	744	834	924	1014	1104	1194	1284	1374	1464	1554	1644	1734	1824	1914	2004	2094	2184	2274	2364
C	224	14	104	194	284	74	164	254	44	134	224	14	104	194	284	74	164	254	44	134	224
D	1	2	2	2	2	3	3	3	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	7	7	7
E	8	12	12	12	12	16	16	16	20	20	20	24	24	24	24	28	28	28	32	32	32
J	324	414	504	594	684	774	864	954	1044	1134	1224	1314	1404	1494	1584	1674	1764	1854	1944	2034	2124

■ ストローク別質量

ストローク	60	150	240	330	420	510	600	690	780	870	960	1050	1140	1230	1320	1410	1500	1590	1680	1770	1860
質量(kg)	13.5	14.4	15.2	16.0	16.9	17.7	18.6	19.4	20.2	21.1	21.9	22.7	23.6	24.4	25.2	26.1	26.9	27.7	28.6	29.4	30.2

選定

注意事項

スライダ

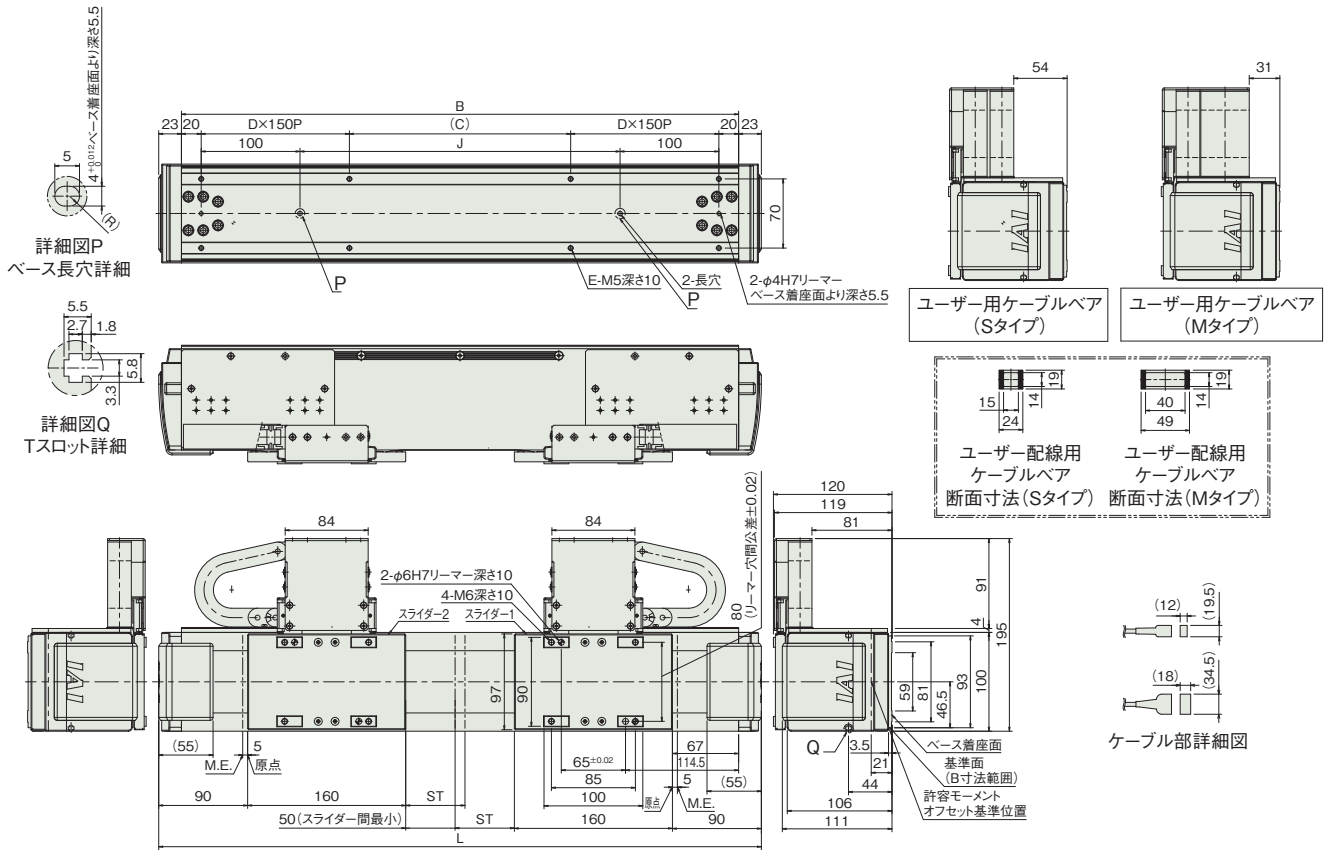
リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

■横立て仕様(標準)

(注) 原点復帰時はスライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) 標準ケーブルベア内へのケーブル追加は出来ません。追加の際にはユーザー用ケーブルベアをご利用ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド



■ストローク別寸法

ストローク	60	150	240	330	420	510	600	690	780	870	960	1050	1140	1230	1320	1410	1500	1590	1680	1770	1860
L	610	700	790	880	970	1060	1150	1240	1330	1420	1510	1600	1690	1780	1870	1960	2050	2140	2230	2320	2410
B	564	654	744	834	924	1014	1104	1194	1284	1374	1464	1554	1644	1734	1824	1914	2004	2094	2184	2274	2364
C	224	14	104	194	284	74	164	254	44	134	224	14	104	194	284	74	164	254	44	134	224
D	1	2	2	2	2	3	3	3	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	7	7	7
E	8	12	12	12	12	16	16	16	20	20	20	24	24	24	28	28	28	28	32	32	32
J	324	414	504	594	684	774	864	954	1044	1134	1224	1314	1404	1494	1584	1674	1764	1854	1944	2034	2124

■ストローク別質量

ストローク	60	150	240	330	420	510	600	690	780	870	960	1050	1140	1230	1320	1410	1500	1590	1680	1770	1860
質量(kg)	14.5	15.4	16.2	17.0	17.9	18.7	19.6	20.4	21.2	22.1	22.9	23.7	24.6	25.4	26.2	27.1	27.9	28.7	29.6	30.4	31.2

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ	
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択														
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM						
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	36000	-	8-49	
SCON-CB/CGB		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	-	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215		
SSEL-CS		2	単相AC200V 三相AC200V	●	-	●	●	●	-	●	-	-	●	-	-	-	20000	-	8-245		
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	-	-	20000	-	8-273		

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
(注) XSEL-P/Qの5、6軸目は接続できません。
(注) マルチスライダは2軸コントローラか、SCON2台での制御になります。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

LSA

LSAS

オプション

LSA-S10HS

簡易防塵	シングル スライダー	本体幅 100 mm	シャフト タイプ
------	---------------	-------------------------	-------------

■型式項目

LSA - S10HS - I - 200S

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 I インクリメンタル	対応ドライバー出力 200S 200W	ストローク 90 2070	90mm 2070mm (90mm毎)	適応コントローラー T2 SCON SSEL XSEL-P/Q T4 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し S 3m M 5m X□□ 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	---------------------------	---------------------------	---------------------	---------------------------	---	---	---------------------------



RoHS
10

水平	横立て	垂直	天吊り
----	-----	----	-----

POINT
選定上の注意

- ストロークが短い場合最高速度に到達しない場合があります。
- 「メインスペック」の可搬質量は、最大可搬質量です。動作条件により可搬質量は異なります。詳細は「加減速度と可搬質量の相関図」をご参照ください。
- 垂直設置での使用は出来ませんのでご注意ください。
- SCON コントローラーで動作する場合は回生抵抗が1個必要になります。詳細は8-226ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向300mm以下です。

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
90	-	1170	-
180	-	1260	-
270	-	1350	-
360	-	1440	-
450	-	1530	-
540	-	1620	-
630	-	1710	-
720	-	1800	-
810	-	1890	-
900	-	1980	-
990	-	2070	-
1080	-	-	-

(注) 標準ケーブルペア付きの価格です。

■オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
水平設置 + 標準ケーブルペア	CT2	3-741	-	横立て設置 + ユーザー用ケーブルペアS	US5	3-741	-
	CT3	3-741	-		US6	3-741	-
	CT4	3-741	-		UM1	3-741	-
横立て設置 + 標準ケーブルペア	CT5	3-741	-	水平設置 + ユーザー用ケーブルペアM	UM2	3-741	-
	CT6	3-741	-		UM3	3-741	-
	US1	3-741	-		UM4	3-741	-
水平設置 + ユーザー用ケーブルペアS	US2	3-741	-	横立て設置 + ユーザー用ケーブルペアM	UM5	3-741	-
	US3	3-741	-		UM6	3-741	-
	US4	3-741	-				

■ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	X21(21m) ~ X25(25m)	-	-
	X26(26m) ~ X30(30m)	-	-

(注) ロボットケーブルです。
(注) コントローラーSCON・SSELを使用する際は、最長20mまでです。

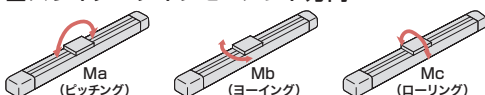
■メインスペック

項目	内容	
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg) 20
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s) 2500
		定格加減速度 (G) 1
		最高加減速度 (G) 3
	推力	定格推力 (N) 80
最大推力 (N) 320		
ストローク	最小ストローク (mm) 90	
	最大ストローク (mm) 2070	
	ストロークピッチ (mm) 90	

項目	内容
駆動方式	リニアサーボモーター
繰返し位置決め精度	±0.005mm
ロストモーション	0.02mm以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	-
動的許容モーメント (注1)	Ma: 86N・m Mb: 124N・m Mc: 48N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	インクリメンタル
エンコーダーパルス数	1μm
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注1) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



3-699

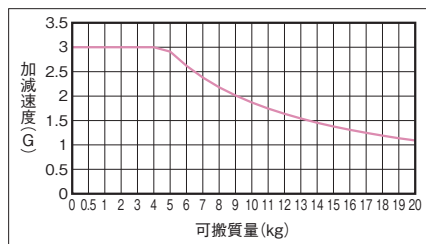
LSA-S10HS

ストロークと最高速度

ストローク (mm)	90~2070 (90mm毎)
最高速度 (mm/s)	2500

加減速度と可搬質量の相関図

速度2500mm/sで動作させた場合の可搬質量別の加減速度を表しています。ご希望の搬送条件(ワーク質量)から機種選定の目安としてご使用ください。



(注) デューティは考慮されていませんのでご注意ください。

寸法図

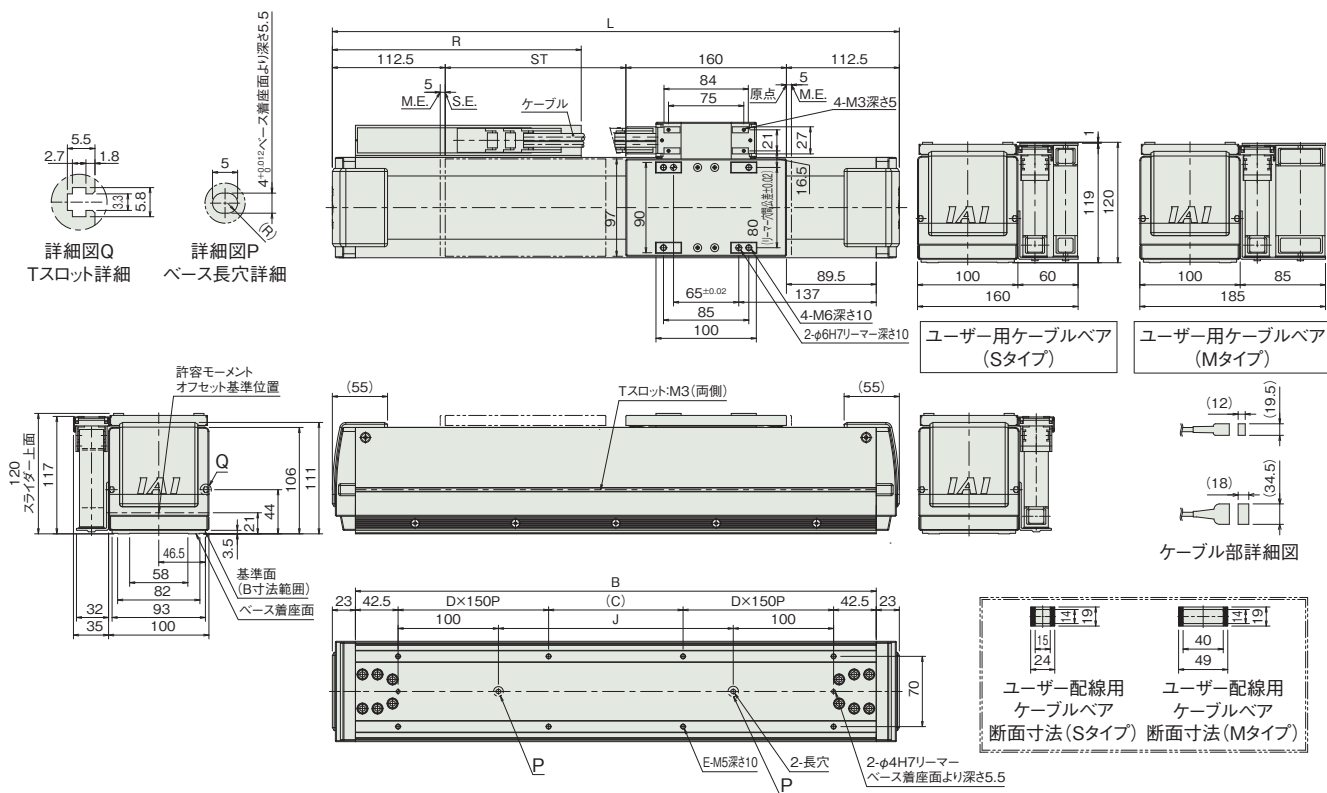
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



■水平仕様(標準)

(注) 原点復帰時はスライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) 標準ケーブルベア内へのケーブル追加は出来ません。追加の際にはユーザー用ケーブルベアをご利用ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	90	180	270	360	450	540	630	720	810	900	990	1080	1170	1260	1350	1440	1530	1620	1710	1800	1890	1980	2070
L	475	565	655	745	835	925	1015	1105	1195	1285	1375	1465	1555	1645	1735	1825	1915	2005	2095	2185	2275	2365	2455
B	429	519	609	699	789	879	969	1059	1149	1239	1329	1419	1509	1599	1689	1779	1869	1959	2049	2139	2229	2319	2409
C	44	134	224	314	404	494	584	674	764	854	944	1034	1124	1214	1304	1394	1484	1574	1664	1754	1844	1934	2024
D	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	7	7	7
E	8	8	8	12	12	12	12	16	16	16	20	20	20	24	24	24	24	28	28	28	32	32	32
J	144	234	324	414	504	594	684	774	864	954	1044	1134	1224	1314	1404	1494	1584	1674	1764	1854	1944	2034	2124
R	203	253	303	353	403	453	478	528	578	628	678	703	753	803	853	903	928	978	1028	1078	1128	1153	1203

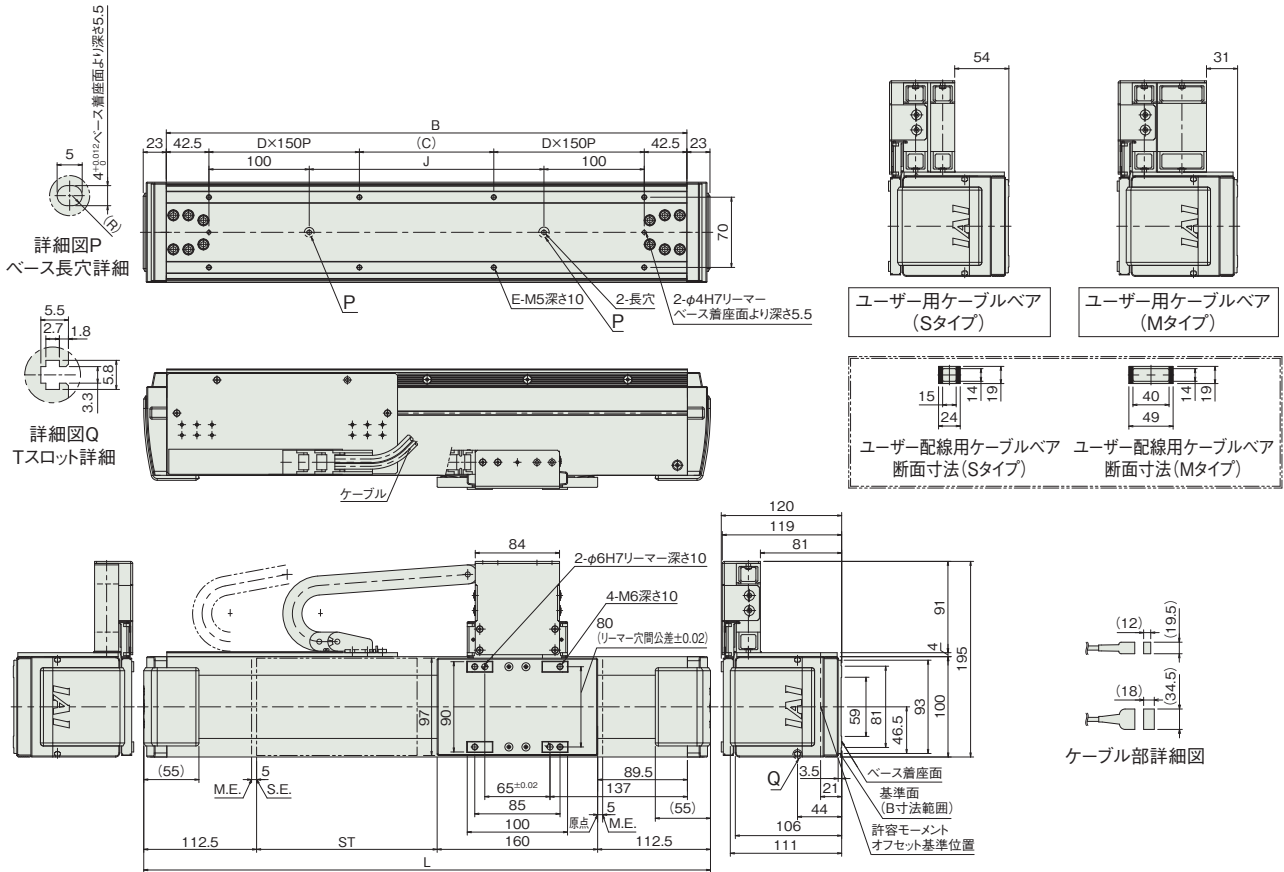
■ストローク別質量

ストローク	90	180	270	360	450	540	630	720	810	900	990	1080	1170	1260	1350	1440	1530	1620	1710	1800	1890	1980	2070
質量(kg)	9.2	10.0	10.9	11.7	12.5	13.4	14.2	15.0	15.9	16.7	17.6	18.4	19.2	20.1	20.9	21.7	22.6	23.4	24.2	25.1	25.9	26.7	27.6

■横立て仕様(標準)

(注) 原点復帰時はスライダーがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
 (注) 標準ケーブルベア内へのケーブル追加は出来ません。追加の際にはユーザー用ケーブルベアをご利用ください。
 (注) 勝手違い仕様CT6を選択の場合は、原点復帰方向は逆になります。

ST : ストローク
 M.E. : メカニカルエンド
 S.E. : ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	90	180	270	360	450	540	630	720	810	900	990	1080	1170	1260	1350	1440	1530	1620	1710	1800	1890	1980	2070
L	475	565	655	745	835	925	1015	1105	1195	1285	1375	1465	1555	1645	1735	1825	1915	2005	2095	2185	2275	2365	2455
B	429	519	609	699	789	879	969	1059	1149	1239	1329	1419	1509	1599	1689	1779	1869	1959	2049	2139	2229	2319	2409
C	44	134	224	314	404	494	584	674	764	854	944	1034	1124	1214	1304	1394	1484	1574	1664	1754	1844	1934	2024
D	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	7	7	7
E	8	8	8	12	12	12	12	16	16	16	20	20	20	24	24	24	24	28	28	28	32	32	32
J	144	234	324	414	504	594	684	774	864	954	1044	1134	1224	1314	1404	1494	1584	1674	1764	1854	1944	2034	2124

■ストローク別質量

ストローク	90	180	270	360	450	540	630	720	810	900	990	1080	1170	1260	1350	1440	1530	1620	1710	1800	1890	1980	2070
質量 (kg)	9.7	10.5	11.4	12.2	13.0	13.9	14.7	15.5	16.4	17.2	18.1	18.9	19.7	20.6	21.4	22.2	23.1	23.9	24.7	25.6	26.4	27.2	28.1

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外形	最大接続 可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ		
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択														
DV	CC	CIE	PR				CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM							
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	-	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	●	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	単相AC200V 三相AC200V	●	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-273

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
 (注) XSEL-P/Qの5、6軸目は接続できません。
 (注) コントローラーのドライバは200Wですが、SCONコントローラーの大きさは400W以上のサイズになります。8-224ページ参照)

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

LSA

LSAS

オプション

LSA-S10HM

簡易防塵 マルチスライダー 本体幅 **100mm** シャフトタイプ

■型式項目

LSA - S10HM - I - 200S

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類 インクリメンタル	対応ドライバー出力 200S 200W	ストローク 105 105mm 1815 1815mm (90mm毎)	適応コントローラー T2 SCON XSEL-P/Q T4 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し S 3m M 5m X□ 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	---------------------	--------------------------	---	---	--	---------------------------



RoHS 10



POINT
選定上の注意

- ストロークが短い場合最高速度に到達しない場合があります。
- 「メインスベック」の可搬質量は、最大可搬質量です。動作条件により可搬質量は異なります。詳細は「加減速度と可搬質量の相関図」をご参照ください。
- 垂直設置での使用は出来ませんのでご注意ください。
- SCON コントローラーで動作する場合は回生抵抗が 1 個必要になります。詳細は 8-226 ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261 ページをご参照ください。
- ケーブルベアの位置を勝手違いにしたい場合は、本体が左右対称ですので、本体を水平に 180 度回転させて設置してください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 300mm 以下です。

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
105	-	1005	-
195	-	1095	-
285	-	1185	-
375	-	1275	-
465	-	1365	-
555	-	1455	-
645	-	1545	-
735	-	1635	-
825	-	1725	-
915	-	1815	-

(注) 標準ケーブルベア付きの価格です。

■オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格
横立て設置 + 標準ケーブルベア	CT5	3-741	-
水平設置 + ユーザー用ケーブルベアS	US1	3-741	-
横立て設置 + ユーザー用ケーブルベアS	US5	3-741	-
水平設置 + ユーザー用ケーブルベアM	UM1	3-741	-
横立て設置 + ユーザー用ケーブルベアM	UM5	3-741	-

■ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	X21(21m) ~ X25(25m)	-	-
	X26(26m) ~ X30(30m)	-	-

(注) ロボットケーブルです。
(注) コントローラーSCONを使用する際は、最長20mまでです。

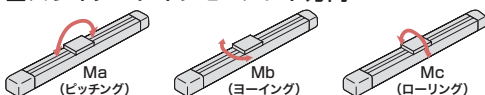
■メインスペック

項目		内容
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg) 20 2500
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s) 2500
		定格加減速度 (G) 1
		最高加減速度 (G) 3
	推力	定格推力 (N) 80
最大推力 (N) 320		
最小ストローク (mm) 105		
ストローク	最大ストローク (mm) 1815	
	ストロークピッチ (mm) 90	

項目	内容
駆動方式	リニアサーボモーター
繰返し位置決め精度	±0.005mm
ロストモーション	0.02mm以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	-
動的許容モーメント (注1)	Ma: 86N・m Mb: 124N・m Mc: 48N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダ種類	インクリメンタル
エンコーダパルス数	1μm
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注1) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

LSA

LSAS

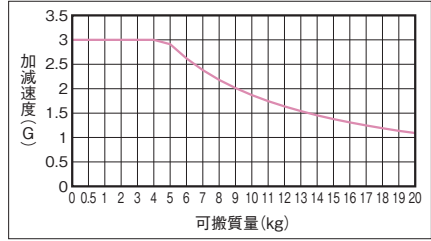
オプション

■ ストロークと最高速度

ストローク (mm)	105~1815 (90mm毎)
最高速度 (mm/s)	2500

■ 加減速度と可搬質量の相関図

速度2500mm/sで動作させた場合の可搬質量別の加減速度を表しています。ご希望の搬送条件(ワーク質量)から機種選定の目安としてご使用ください。



(注) デューティーは考慮されていませんのでご注意ください。

■ 寸法図

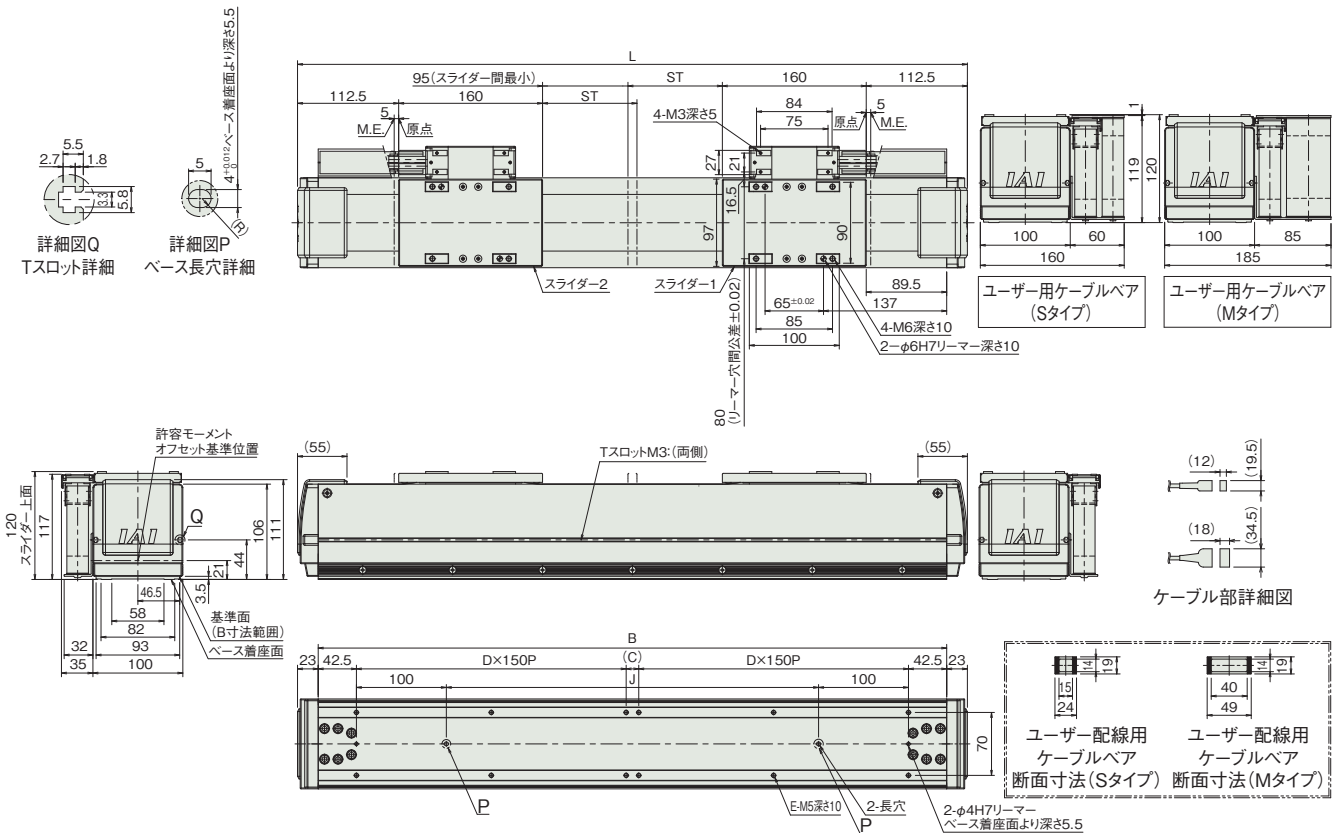
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



■ 水平仕様(標準)

(注) 原点復帰時はスライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) 標準ケーブルベア内へのケーブル追加は出来ません。追加の際にはユーザー用ケーブルベアをご利用ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド



■ ストローク別寸法

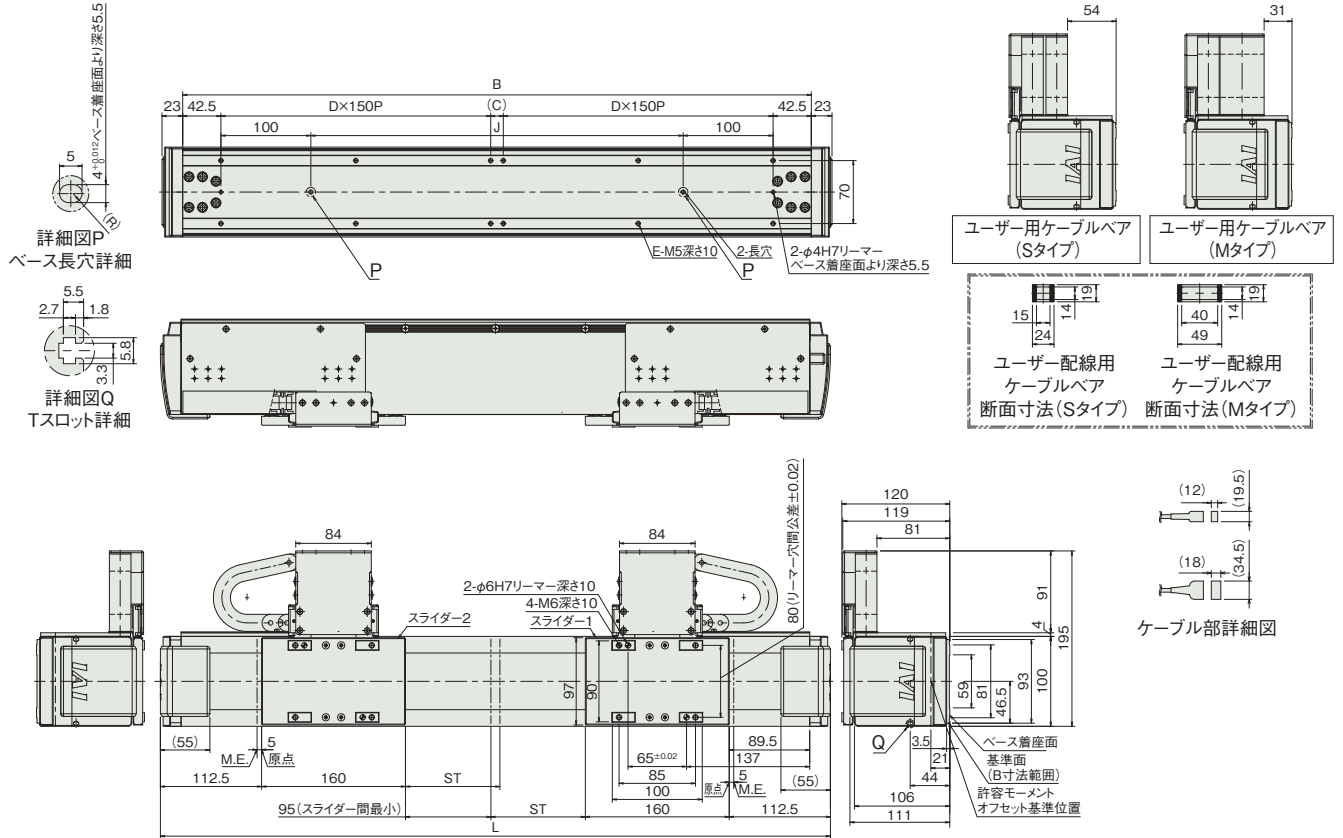
ストローク	105	195	285	375	465	555	645	735	825	915	1005	1095	1185	1275	1365	1455	1545	1635	1725	1815
L	745	835	925	1015	1105	1195	1285	1375	1465	1555	1645	1735	1825	1915	2005	2095	2185	2275	2365	2455
B	699	789	879	969	1059	1149	1239	1329	1419	1509	1599	1689	1779	1869	1959	2049	2139	2229	2319	2409
C	14	104	194	284	374	464	554	644	734	824	914	1004	1094	1184	1274	1364	1454	1544	1634	1724
D	2	2	2	2	3	3	3	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	7	7	7
E	12	12	12	12	16	16	16	20	20	20	24	24	24	24	28	28	28	32	32	32
J	414	504	594	684	774	864	954	1044	1134	1224	1314	1404	1494	1584	1674	1764	1854	1944	2034	2124

■ ストローク別質量

ストローク	105	195	285	375	465	555	645	735	825	915	1005	1095	1185	1275	1365	1455	1545	1635	1725	1815
質量(kg)	15.6	16.4	17.3	18.1	18.9	19.8	20.6	21.4	22.3	23.1	23.9	24.8	25.6	26.4	27.3	28.1	28.9	29.8	30.6	31.4

■横立て仕様(標準)

(注) 原点復帰時はスライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
 (注) 標準ケーブルペア内へのケーブル追加は出来ません。追加の際にはユーザー用ケーブルペアをご利用ください。



■ストローク別寸法

ストローク	105	195	285	375	465	555	645	735	825	915	1005	1095	1185	1275	1365	1455	1545	1635	1725	1815
L	745	835	925	1015	1105	1195	1285	1375	1465	1555	1645	1735	1825	1915	2005	2095	2185	2275	2365	2455
B	699	789	879	969	1059	1149	1239	1329	1419	1509	1599	1689	1779	1869	1959	2049	2139	2229	2319	2409
C	14	104	194	284	374	464	554	644	734	824	914	1004	1094	1184	1274	1364	1454	1544	1634	1724
D	2	2	2	2	3	3	3	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	7	7	7
E	12	12	12	12	16	16	16	20	20	20	24	24	24	24	28	28	28	32	32	32
J	414	504	594	684	774	864	954	1044	1134	1224	1314	1404	1494	1584	1674	1764	1854	1944	2034	2124

■ストローク別質量

ストローク	105	195	285	375	465	555	645	735	825	915	1005	1095	1185	1275	1365	1455	1545	1635	1725	1815
質量(kg)	16.6	17.4	18.3	19.1	19.9	20.8	21.6	22.4	23.3	24.1	24.9	25.8	26.6	27.4	28.3	29.1	29.9	30.8	31.6	32.4

■適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	-	●	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-273

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
 (注) XSEL-P/Qの5、6軸目は接続できません。
 (注) マルチスライダは2軸コントローラか、SCON2台での制御になります。
 (注) コントローラーのドライバは200Wですが、SCONコントローラーの大きさは400W以上のサイズになります。8-224ページ参照

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

LSA

LSAS

オプション

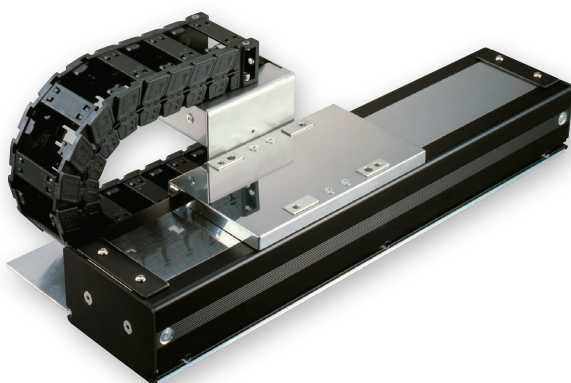
LSAS-N10SS

簡易防塵 シングル
スライダー 本体幅
100mm

型式項目

LSAS - N10SS - G - 100S

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 シリアルエンコーダー 擬似アブソタイプ	対応ドライバー出力 100S 100W	ストローク 100 4100	ストローク 100mm 4100mm (100mm毎)	適応コントローラー T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し S 3m M 5m X□□ 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	------------------------------------	------------------------	----------------------	--------------------------------------	---	---	---------------------------



RoHS 10

水平 垂直 横立て 天吊り

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
100	—	1500	—	2900	—
200	—	1600	—	3000	—
300	—	1700	—	3100	—
400	—	1800	—	3200	—
500	—	1900	—	3300	—
600	—	2000	—	3400	—
700	—	2100	—	3500	—
800	—	2200	—	3600	—
900	—	2300	—	3700	—
1000	—	2400	—	3800	—
1100	—	2500	—	3900	—
1200	—	2600	—	4000	—
1300	—	2700	—	4100	—
1400	—	2800	—		—

(注) 標準ケーブルベア付きの価格です。

POINT
選定上の注意

- ストロークが短い場合最高速度に到達しない場合があります。
- 「メインスペック」の可搬質量は、最大可搬質量です。動作条件により可搬質量は異なります。詳細は「加減速度と可搬質量の相関図」をご参照ください。
- 水平設置以外 (垂直、横立て、天吊り等) でのご使用は出来ませんのでご注意ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 340mm 以下です。

オプション価格表 (標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
水平設置 + 標準ケーブルベア	CT2	3-741	—	水平設置 + ユーザー用ケーブルベアM (注1)	UM1	3-741	—
	CT3	3-741	—		UM2	3-741	—
	CT4	3-741	—		UM3	3-741	—
吊り金具	EB	3-742	—		UM4	3-741	—
	US1	3-741	—				
	US2	3-741	—				
	US3	3-741	—				
水平設置 + ユーザー用ケーブルベアS (注1)	US4	3-741	—				

(注1) ユーザー用ケーブルベアは、ストロークが2000mm以下の場合のみ対応可能です。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	S(3m)	—	—
	M(5m)	—	—
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	—	—
	X11(11m) ~ X15(15m)	—	—
	X16(16m) ~ X20(20m)	—	—

(注) ロボットケーブルです。

選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

LSA

LSAS

オプション

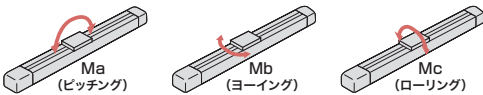
■メインスペック

		項目	内容
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	15
		最高速度 (mm/s)	2500
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	0.5
		最高加減速度 (G)	3
	推力	定格推力 (N)	54
最大推力 (N)		162	
ストローク	最小ストローク (mm)	100	
	最大ストローク (mm)	4100	
	ストロークピッチ (mm)	100	

項目	内容
駆動方式	リニアサーボモーター
繰返し位置決め精度	±0.005mm
ロストモーション	0.02mm以下
ベース	材質：アルミ 黒色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	—
	—
	—
動的許容モーメント (注2)	Ma : 76N·m
	Mb : 46N·m
	Mc : 25N·m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	シリアルエンコーダー疑似アブソタイプ
エンコーダーパルス数	1μm
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注2) 基準定格寿命10,000km、標準荷重係数3.5の場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向

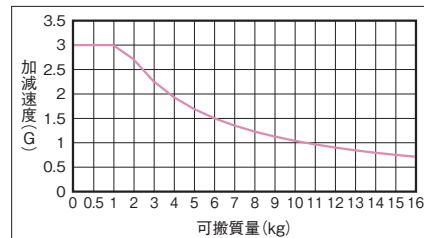


■ストロークと最高速度

ストローク (mm)	100~4100 (100mm毎)
最高速度 (mm/s)	2500

■加減速度と可搬質量の相関図

速度2500mm/sで動作させた場合の可搬質量別の加減速度を表しています。ご希望の搬送条件 (ワーク質量) から機種選定の目安としてご使用ください。



(注) デューティーは考慮されていませんのでご注意ください。

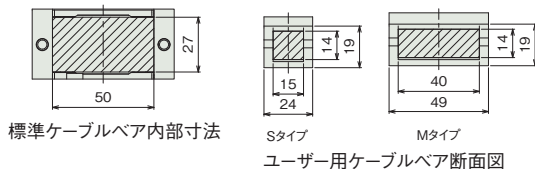
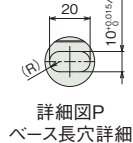
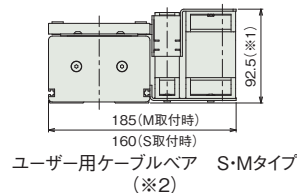
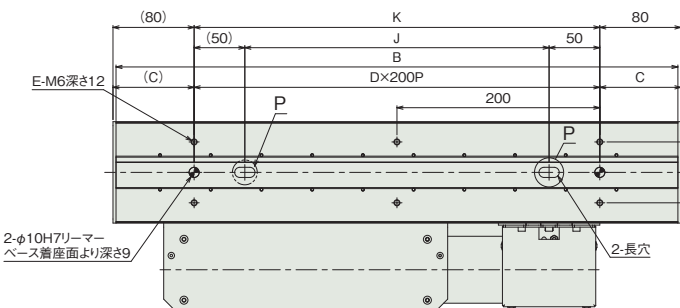
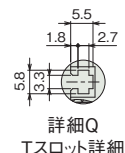
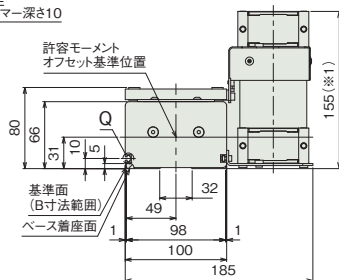
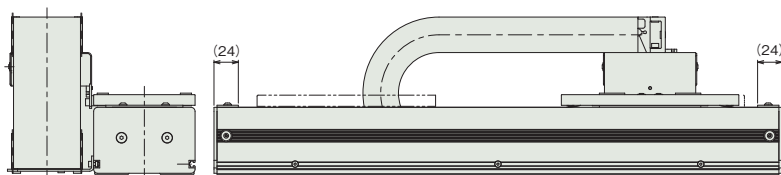
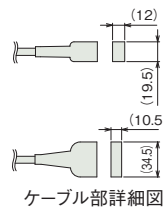
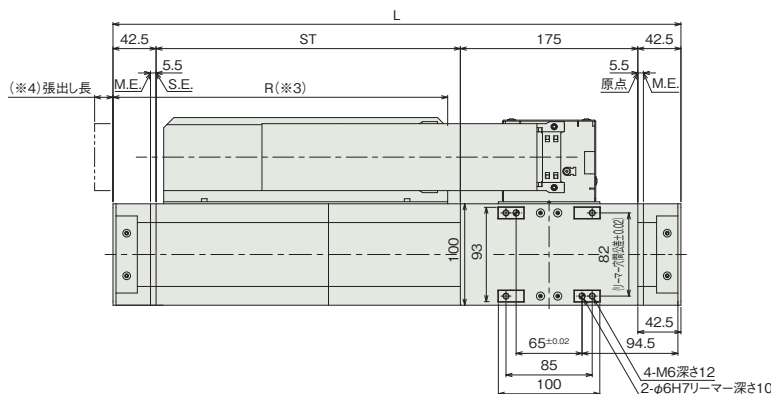
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



- ※1 ケーブルベアが膨らみ下記寸法より若干大きくなる可能性があります。
- ※2 オプションおよびユーザー用ケーブルベアは、ストロークが2000mm以下の場合のみ対応可能です。
- ※3 オプションおよびユーザー用ケーブルベア仕様の場合、R寸法は「表中寸法-60mm」となります。
- ※4 ケーブルベアの張出し長は下記の通りです。
標準ケーブルベア：最大10mm
オプションおよびユーザー用ケーブルベア：最大25mm

ST：ストローク
M.E.：メカニカルエンド
S.E.：ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000	3100	3200	3300	3400	3500	3600	3700	3800	3900	4000	4100		
L	360	460	560	660	760	860	960	1060	1160	1260	1360	1460	1560	1660	1760	1860	1960	2060	2160	2260	2360	2460	2560	2660	2760	2860	2960	3060	3160	3260	3360	3460	3560	3660	3760	3860	3960	4060	4160	4260	4360		
B	354	454	554	654	754	854	954	1054	1154	1254	1354	1454	1554	1654	1754	1854	1954	2054	2154	2254	2354	2454	2554	2654	2754	2854	2954	3054	3154	3254	3354	3454	3554	3654	3754	3854	3954	4054	4154	4254	4354		
C	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80
D	1	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11	12	12	13	13	14	14	15	15	16	16	17	17	18	18	19	19	20	20	21	21	21	21	
E	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	26	28	28	30	30	32	32	34	34	36	36	38	38	40	40	42	42	44	44	44	44
J	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000	3100	3200	3300	3400	3500	3600	3700	3800	3900	4000	4100	4200	
K	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000	3100	3200	3300	3400	3500	3600	3700	3800	3900	4000	4100	4200	4200	
R	230	280	330	380	430	480	530	580	630	680	730	780	830	880	930	980	1030	1080	1130	1180	1230	1280	1330	1380	1430	1480	1530	1580	1630	1680	1730	1780	1830	1880	1930	1980	2030	2080	2130	2180	2230	2230	

■ストローク別質量

ストローク	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000	3100	3200	3300	3400	3500	3600	3700	3800	3900	4000	4100
質量(kg)	8.0	9.1	10.2	11.3	12.3	13.4	14.5	15.6	16.7	17.8	18.9	19.9	21.0	22.1	23.2	24.3	25.4	26.5	27.5	28.6	29.7	30.8	31.9	33	34.1	35.1	36.2	37.3	38.4	39.5	40.6	41.7	42.8	43.8	44.9	46	47.1	48.2	49.3	50.4	51.4

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表







LSA

LSAS

オプション

適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続 可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	単相AC200V	●	-	●	●	-	●	-	-	-	-	●	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	-	-	-	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	●	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

(注) コントローラーのドライバは100Wですが、SCONコントローラーの大きさは400W以上のサイズになります。(8-224ページ参照) また、SCON1台あたりの回生抵抗の必要数の目安も、400Wで選定してください。

(注) SSNでは、座標確定ができないため、使用できません。

LSAS-N10SM

簡易防塵 マルチスライダー 本体幅 100mm

選定

注意事項

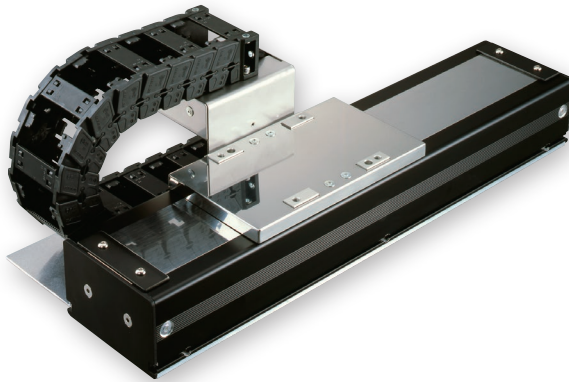
スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

■型式項目

LSAS		- N10SM		- G		- 100S									
シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 シリアルエンコーダー 疑似アブソタイプ		対応ドライバー出力 100S 100W		ストローク 100 ~ 3900 100mm ~ 3900mm (100mm毎)		適応コントローラー T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL		ケーブル長 N 無し S 3m M 5m X□□ 長さ指定		オプション 下記オプション 価格表参照			



RoHS 10

(注) 写真はシングルスライダーです。

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
100	-	1400	-	2700	-
200	-	1500	-	2800	-
300	-	1600	-	2900	-
400	-	1700	-	3000	-
500	-	1800	-	3100	-
600	-	1900	-	3200	-
700	-	2000	-	3300	-
800	-	2100	-	3400	-
900	-	2200	-	3500	-
1000	-	2300	-	3600	-
1100	-	2400	-	3700	-
1200	-	2500	-	3800	-
1300	-	2600	-	3900	-

(注) 標準ケーブルペア付きの価格です。

POINT
選定上の注意

- ストロークが短い場合最高速度に到達しない場合があります。
- 「メインスペック」の可搬質量は、最大可搬質量です。動作条件により可搬質量は異なります。詳細は「加減速度と可搬質量の相関図」をご参照ください。
- 水平設置以外 (垂直、横立て、天吊り等) でのご使用は出来ませんのでご注意ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 340mm 以下です。

オプション価格表 (標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格
吊り金具	EB	3-742	-
水平設置 + ユーザー用ケーブルペアS (注1)	US1	3-741	-
水平設置 + ユーザー用ケーブルペアM (注1)	UM1	3-741	-

(注1) ユーザー用ケーブルペアは、ストロークが2000mm以下の場合のみ対応可能です。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
		-	-

(注) ロボットケーブルです。

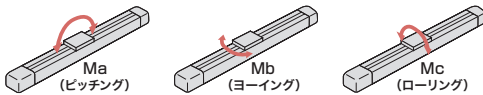
■メインスペック

		項目	内容
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	15
		最高速度 (mm/s)	2500
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	0.5
		最高加減速度 (G)	3
推力	定格推力 (N)	54	
	最大推力 (N)	162	
ストローク	最小ストローク (mm)	100	
	最大ストローク (mm)	3900	
	ストロークピッチ (mm)	100	

項目	内容
駆動方式	リニアサーボモーター
繰返し位置決め精度	±0.005mm
ロストモーション	0.02mm以下
ベース	材質: アルミ 黒色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	—
	—
	—
動的許容モーメント (注2)	Ma: 76N・m
	Mb: 46N・m
	Mc: 25N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	シリアルエンコーダー疑似アブソタイプ
エンコーダーパルス数	1μm
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注2) 基準定格寿命10,000km、標準荷重係数3.5の場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向

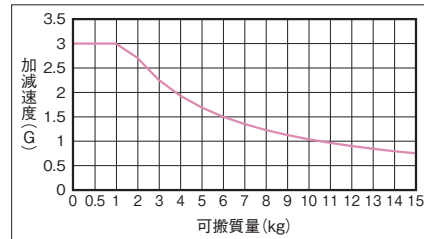


■ストロークと最高速度

ストローク (mm)	100~3900 (100mm毎)
最高速度 (mm/s)	2500

■加減速度と可搬質量の相関図

速度2500mm/sで動作させた場合の可搬質量別の加減速度を表しています。ご希望の搬送条件 (ワーク質量) から機種選定の目安としてご使用ください。



(注) デューティーは考慮されていませんのでご注意ください。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

LSA

LSAS

オプション

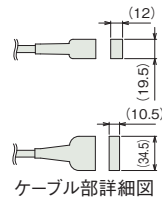
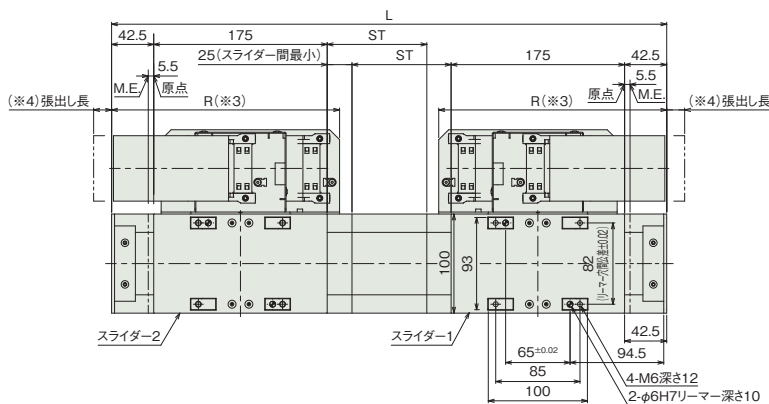
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.lai-robot.co.jp

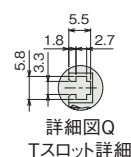
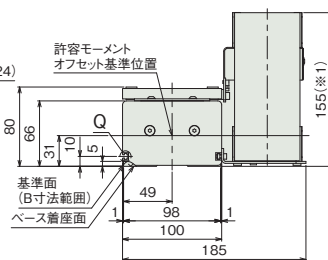
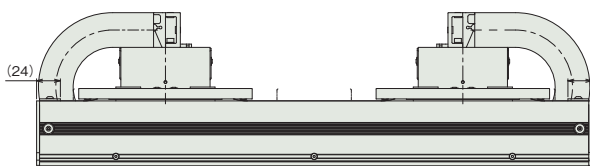
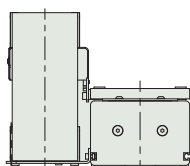
2次元 CAD 3次元 CAD

- ※1 ケーブルベアが膨らみ下記寸法より若干大きくなる可能性があります。
- ※2 オプションおよびユーザー用ケーブルベアは、ストロークが2000mm以下の場合のみ対応可能です。
- ※3 オプションおよびユーザー用ケーブルベア仕様の場合、R寸法は「表中寸法-60mm」となります。
- ※4 ケーブルベアの張出し長は下記の通りです。
標準ケーブルベア：最大10mm
オプションおよびユーザー用ケーブルベア：最大25mm

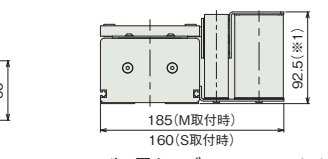
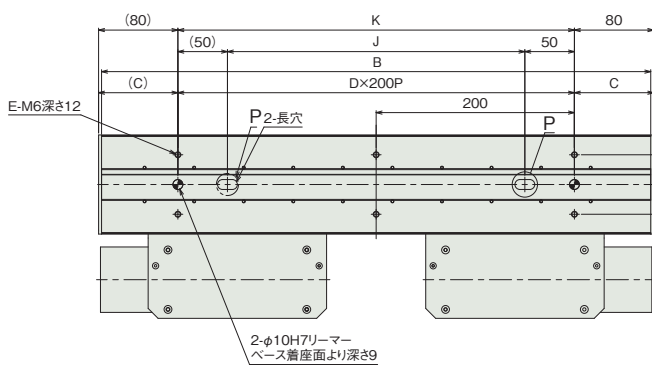
ST：ストローク
M.E.：メカニカルエンド



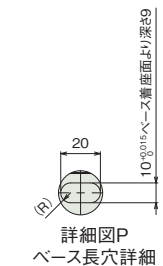
ケーブル部詳細図



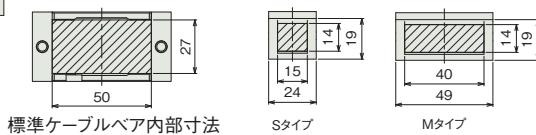
詳細図Q
Tスロット詳細



ユーザー用ケーブルベア S・Mタイプ
(※2)



詳細図P
ベース長穴詳細



標準ケーブルベア内部寸法 Sタイプ Mタイプ
ユーザー用ケーブルベア断面図

■ストローク別寸法

ストローク	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000	3100	3200	3300	3400	3500	3600	3700	3800	3900
L	560	660	760	860	960	1060	1160	1260	1360	1460	1560	1660	1760	1860	1960	2060	2160	2260	2360	2460	2560	2660	2760	2860	2960	3060	3160	3260	3360	3460	3560	3660	3760	3860	3960	4060	4160	4260	4360
B	554	654	754	854	954	1054	1154	1254	1354	1454	1554	1654	1754	1854	1954	2054	2154	2254	2354	2454	2554	2654	2754	2854	2954	3054	3154	3254	3354	3454	3554	3654	3754	3854	3954	4054	4154	4254	4354
C	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80
D	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11	12	12	13	13	14	14	15	15	16	16	17	17	18	18	19	19	20	20	21	21
E	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	26	28	28	30	30	32	32	34	34	36	36	38	38	40	40	42	42	44	44
J	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000	3100	3200	3300	3400	3500	3600	3700	3800	3900	4000	4100
K	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000	3100	3200	3300	3400	3500	3600	3700	3800	3900	4000	4100	4200
R	230	280	330	380	430	480	530	580	630	680	730	780	830	880	930	980	1030	1080	1130	1180	1230	1280	1330	1380	1430	1480	1530	1580	1630	1680	1730	1780	1830	1880	1930	1980	2030	2080	2130

■ストローク別質量

ストローク	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000	3100	3200	3300	3400	3500	3600	3700	3800	3900
質量(kg)	14.7	15.9	17.1	18.2	19.4	20.6	21.8	23.0	24.2	25.4	26.6	27.8	28.9	30.1	31.3	32.5	33.7	34.9	36.1	37.3	38.5	39.7	40.8	42.0	43.2	44.4	45.6	46.8	48.0	49.2	50.3	51.6	52.7	53.9	55.1	56.3	57.5	58.7	59.8

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表







LSA

LSAS

オプション

適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続 可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ	
				ポジションナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2		●	-	●	●	-	●	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	●	●	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

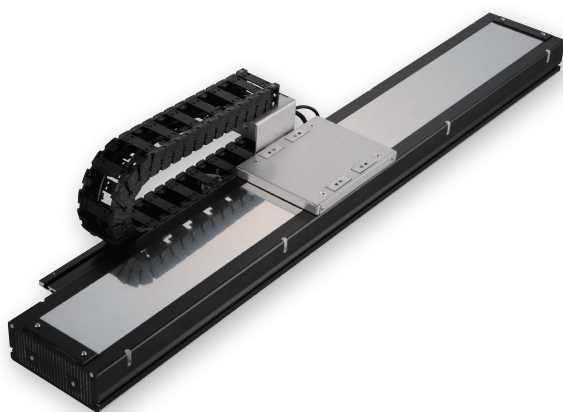
(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
 (注) マルチスライダは2軸コントローラか、SCON2台での制御になります。
 (注) コントローラーのドライバは100Wですが、SCONコントローラーの大きさは400W以上のサイズになります。(8-224ページ参照) また、SCON1台あたりの再生抵抗の必要数の目安も、400Wで選定してください。
 (注) SSNでは、座標確定ができないため、使用できません。

LSAS-N15SS

簡易防塵 シングル
スライダー 本体幅
150mm

■型式項目

LSAS		N15SS		G		200S					
シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 シリアルエンコーダー 擬似アブソタイプ		対応ドライバー出力 200S 200W		ストローク 150 4150		適応コントローラー T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL		ケーブル長 N 無し S 3m M 5m X□□ 長さ指定	
		G				150mm 4150mm (100mm毎)					オプション 下記オプション 価格表参照



RoHS
10

水平 垂直 横立て 天吊り

選定
注意事項
スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
150	—	1550	—	2950	—
250	—	1650	—	3050	—
350	—	1750	—	3150	—
450	—	1850	—	3250	—
550	—	1950	—	3350	—
650	—	2050	—	3450	—
750	—	2150	—	3550	—
850	—	2250	—	3650	—
950	—	2350	—	3750	—
1050	—	2450	—	3850	—
1150	—	2550	—	3950	—
1250	—	2650	—	4050	—
1350	—	2750	—	4150	—
1450	—	2850	—		—

(注) 標準ケーブルベア付きの価格です。

POINT
選定上の注意

- (1) ストロークが短い場合最高速度に到達しない場合があります。
- (2) 「メインスペック」の可搬質量は、最大可搬質量です。動作条件により可搬質量は異なります。詳細は「加減速度と可搬質量の相関図」をご参照ください。
- (3) 水平設置以外(垂直、横立て、天吊り等)でのご使用は出来ませんのでご注意ください。
- (4) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向450mm以下です。

■オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
水平設置 + 標準ケーブルベア	CT2	3-741	—	水平設置 + ユーザー用ケーブルベアM (注1)	UM1	3-741	—
	CT3	3-741	—		UM2	3-741	—
	CT4	3-741	—		UM3	3-741	—
			UM4		3-741	—	
吊り金具	EB	3-742	—				
	US1	3-741	—				
	US2	3-741	—				
	US3	3-741	—				
水平設置 + ユーザー用ケーブルベアS (注1)	US4	3-741	—				

(注1) ユーザー用ケーブルベアは、ストロークが2000mm以下の場合のみ対応可能です。

■ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	S(3m)	—	—
	M(5m)	—	—
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	—	—
	X11(11m) ~ X15(15m)	—	—
	X16(16m) ~ X20(20m)	—	—

(注) ロボットケーブルです。

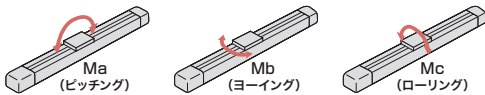
■メインスペック

項目		内容
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg) 20
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s) 2500
		定格加減速度 (G) 0.5
		最高加減速度 (G) 3
	推力	定格推力 (N) 86
最大推力 (N) 258		
ストローク	最小ストローク (mm) 150	
	最大ストローク (mm) 4150	
	ストロークピッチ (mm) 100	

項目	内容
駆動方式	リニアサーボモーター
繰返し位置決め精度	±0.005mm
ロストモーション	0.02mm以下
ベース	材質: アルミ 黒色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	—
動的許容モーメント (注2)	Ma: 111N·m Mb: 66N·m Mc: 50N·m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	シリアルエンコーダー疑似アブソタイプ
エンコーダーパルス数	1μm
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注2) 基準定格寿命10,000km、標準荷重係数3.5の場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向

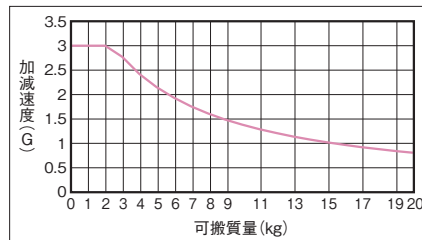


■ストロークと最高速度

ストローク (mm)	150~4150 (100mm毎)
最高速度 (mm/s)	2500

■加減速度と可搬質量の相関図

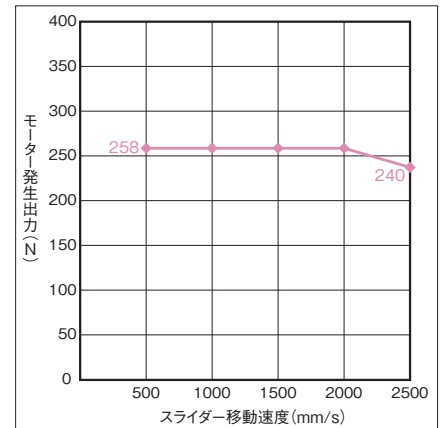
速度2500mm/sで動作させた場合の可搬質量別の加減速度を表しています。ご希望の搬送条件 (ワーク質量) から機種選定の目安としてご使用ください。



(注) デューティは考慮されていませんのでご注意ください。







■最大推力

最大推力は、スライダの移動速度により変化します。機種選定の際に目安としてご使用ください。



適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続 可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	—	—	—	●	●	●	●	—	—	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	—	8-47
RSEL		8	—	—	—	●	●	●	●	—	—	—	●	●	●	—	—	36000	—	8-49
SCON-CB/CGB		1	—	●	●	—	●	●	●	●	●	●	●	●	●	—	●	512 (ネットワーク仕様は768)	—	8-215
SSEL-CS		2	—	●	—	●	●	—	●	—	—	—	—	●	—	—	—	20000	—	8-245
XSEL-P/Q		6	—	—	—	●	●	—	●	—	—	—	—	●	—	—	—	20000	—	8-273
XSEL-RA/SA		8	—	—	—	●	●	—	●	—	—	—	—	●	●	—	—	55000 (タイプにより異なります)	—	8-273

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

(注) コントローラーのドライバは200Wですが、SCONコントローラーの大きさは400W以上のサイズになります。(8-224ページ参照) また、SCON1台あたりの回生抵抗の必要数の目安も、400Wで選定してください。

(注) SSNでは、座標確定ができないため、使用できません。

LSAS-N15SM

簡易防塵

マルチ
スライダ

本体幅
150
mm

■型式項目

LSAS	-	N15SM	-	G	-	200S	-		-		-		-			
シリーズ		タイプ		エンコーダ種類 シリアルエンコーダ 疑似アプソタイプ		対応ドライバー出力 200S 200W		ストローク 150 ↓ 3950		150mm ↓ 3950mm (100mm毎)		適応コントローラ T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL		ケーブル長 N 無し S 3m M 5m X□□ 長さ指定		オプション 下記オプション 価格表参照



RoHS
10



(注) 写真はシングルスライダです。

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
150	-	1450	-	2750	-
250	-	1550	-	2850	-
350	-	1650	-	2950	-
450	-	1750	-	3050	-
550	-	1850	-	3150	-
650	-	1950	-	3250	-
750	-	2050	-	3350	-
850	-	2150	-	3450	-
950	-	2250	-	3550	-
1050	-	2350	-	3650	-
1150	-	2450	-	3750	-
1250	-	2550	-	3850	-
1350	-	2650	-	3950	-

(注) 標準ケーブルペア付きの価格です。

オプション価格表 (標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格
吊り金具	EB	3-742	-
水平設置 + ユーザー用ケーブルペアS (注1)	US1	3-741	-
水平設置 + ユーザー用ケーブルペアM (注1)	UM1	3-741	-

(注1) ユーザー用ケーブルペアは、ストロークが2000mm以下の場合のみ対応可能です。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-

(注) ロボットケーブルです。

POINT
選定上の注意

- ストロークが短い場合最高速度に到達しない場合があります。
- 「メインスペック」の可搬質量は、最大可搬質量です。動作条件により可搬質量は異なります。詳細は「加減速度と可搬質量の相関図」をご参照ください。
- 水平設置以外 (垂直、横立て、天吊り等) でのご使用は出来ませんのでご注意ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 450mm 以下です。

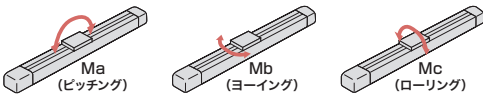
■メインスペック

		項目	内容
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	20
		最高速度 (mm/s)	2500
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	0.5
		最高加減速度 (G)	3
	推力	定格推力 (N)	86
最大推力 (N)		258	
ストローク	最小ストローク (mm)	150	
	最大ストローク (mm)	3950	
	ストロークピッチ (mm)	100	

項目	内容
駆動方式	リニアサーボモーター
繰返し位置決め精度	±0.005mm
ロストモーション	0.02mm以下
ベース	材質: アルミ 黒色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	—
	—
	—
動的許容モーメント (注2)	Ma: 111N·m
	Mb: 66N·m
	Mc: 50N·m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダ種類	シリアルエンコーダ疑似アブソタイプ
エンコーダパルス数	1μm
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注2) 基準定格寿命10,000km、標準荷重係数3.5の場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向

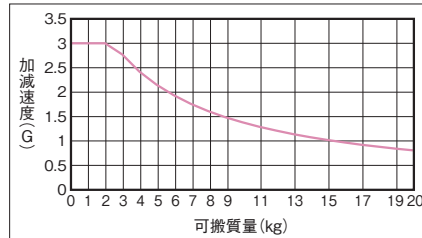


■ストロークと最高速度

ストローク (mm)	150~3950 (100mm毎)
最高速度 (mm/s)	2500

■加減速度と可搬質量の相関図

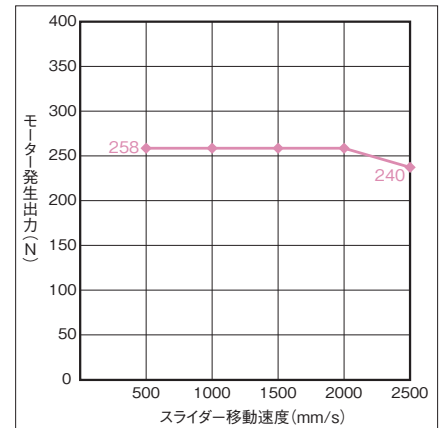
速度2500mm/sで動作させた場合の可搬質量別の加減速度を表しています。ご希望の搬送条件 (ワーク質量) から機種選定の目安としてご使用ください。



(注) デューティは考慮されていませんのでご注意ください。

■最大推力

最大推力は、スライダの移動速度により変化します。機種選定の際に目安としてご使用ください。



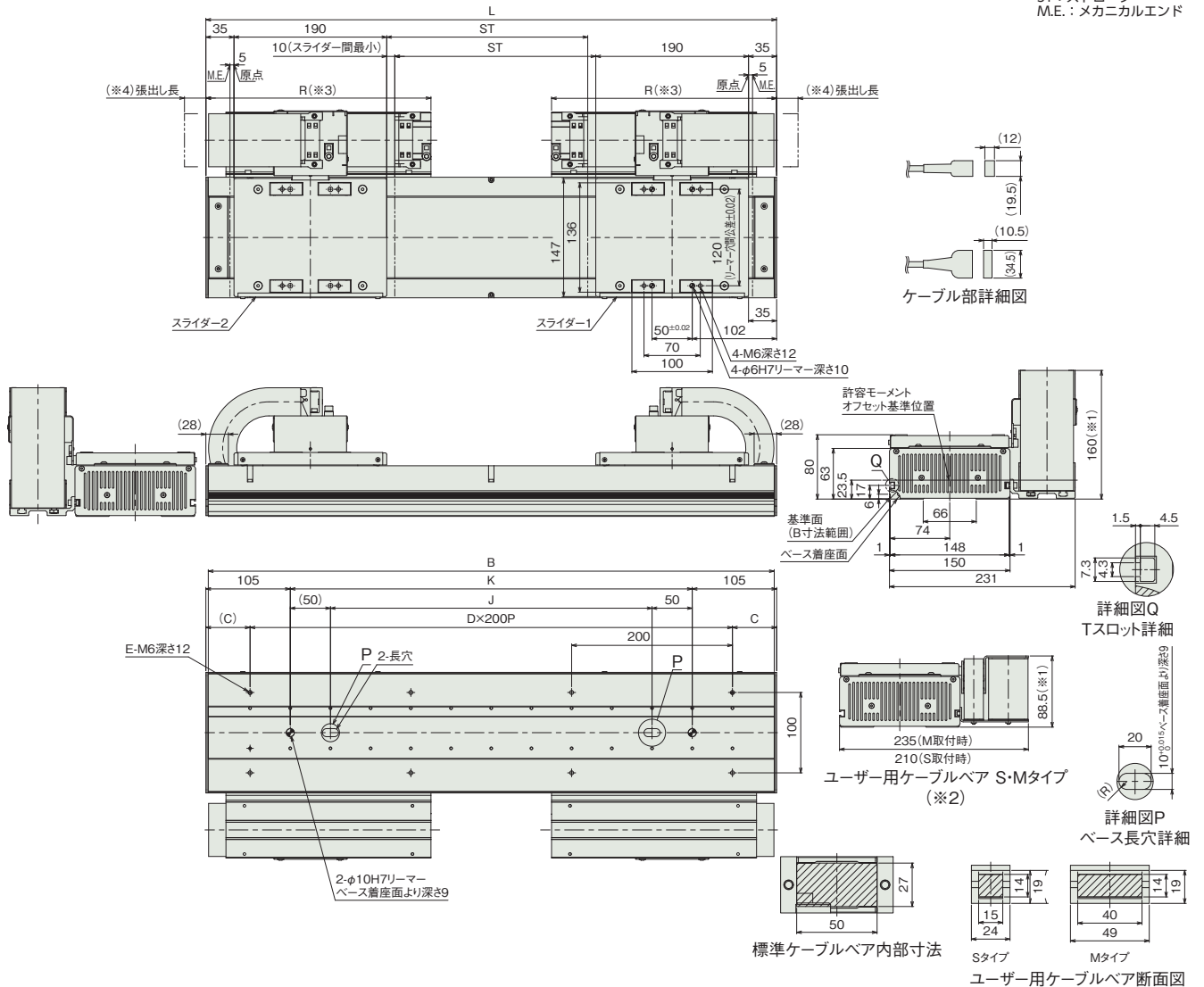
寸法図

- ※1 ケーブルベアが影らみ下記寸法より若干大きくなる可能性があります。
- ※2 オプションおよびユーザー用ケーブルベアは、ストロークが2000mm以下の場合のみ対応可能です。
- ※3 オプションおよびユーザー用ケーブルベア仕様の場合、R寸法は「表中寸法-30mm」となります。
- ※4 ケーブルベアの張出し長は下記の通りです。
標準ケーブルベア：最大10mm
オプションおよびユーザー用ケーブルベア：最大25mm

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



ST：ストローク
M.E.：メカニカルエンド



■ストローク別寸法

ストローク	150	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250	1350	1450	1550	1650	1750	1850	1950	2050	2150	2250	2350	2450	2550	2650	2750	2850	2950	3050	3150	3250	3350	3450	3550	3650	3750	3850	3950		
L	610	710	810	910	1010	1110	1210	1310	1410	1510	1610	1710	1810	1910	2010	2110	2210	2310	2410	2510	2610	2710	2810	2910	3010	3110	3210	3310	3410	3510	3610	3710	3810	3910	4010	4110	4210	4310	4410		
B	604	704	804	904	1004	1104	1204	1304	1404	1504	1604	1704	1804	1904	2004	2104	2204	2304	2404	2504	2604	2704	2804	2904	3004	3104	3204	3304	3404	3504	3604	3704	3804	3904	4004	4104	4204	4304	4404		
C	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105
D	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11	12	12	13	13	14	14	15	15	16	16	17	17	18	18	19	19	20	20	21	21	21	
E	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	26	28	28	30	30	32	32	34	34	36	36	38	38	40	40	42	42	44	44	44	
J	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000	3100	3200	3300	3400	3500	3600	3700	3800	3900	4000	4100		
K	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000	3100	3200	3300	3400	3500	3600	3700	3800	3900	4000	4100	4200		
R	230	280	330	380	430	480	530	580	630	680	730	780	830	880	930	980	1030	1080	1130	1180	1230	1280	1330	1380	1430	1480	1530	1580	1630	1680	1730	1780	1830	1880	1930	1980	2030	2080	2130		

■ストローク別質量

ストローク	150	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250	1350	1450	1550	1650	1750	1850	1950	2050	2150	2250	2350	2450	2550	2650	2750	2850	2950	3050	3150	3250	3350	3450	3550	3650	3750	3850	3950
質量(kg)	16.5	17.9	19.3	20.7	22.1	23.5	25.0	26.4	27.8	29.2	30.7	32.1	33.5	34.9	36.3	37.7	39.1	40.6	42.0	43.4	44.8	46.2	47.6	49.1	50.5	51.9	53.3	54.7	56.2	57.6	59.0	60.4	61.8	63.2	64.6	66.1	67.5	68.9	70.3

選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式




LSA

LSAS

オプション

適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続 可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ	
				ポジションナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2		●	-	●	●	-	●	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	-	-	-	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	●	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
 (注) マルチスライダは2軸コントローラか、SCON2台での制御になります。
 (注) コントローラーのドライバは200Wですが、SCONコントローラーの大きさは400W以上のサイズになります。(8-224ページ参照) また、SCON1台あたりの再生抵抗の必要数の目安も、400Wで選定してください。
 (注) SSNでは、座標確定ができないため、使用できません。

LSAS-N15HS

簡易防塵 シングル
スライダー 本体幅
150mm

■型式項目

LSAS		N15HS		G		200S					
シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 シリアルエンコーダー 疑似アブソタイプ		対応ドライバー出力 200S 200W		ストローク 100 } 100mm 4100 } 4100mm (100mm毎)		適応コントローラー T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL		ケーブル長 N 無し S 3m M 5m X□□ 長さ指定	
											オプション 下記オプション 価格表参照



RoHS
10

水平 垂直 横立て 天吊り

選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

LSA

LSAS

オプション

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
100	—	1500	—	2900	—
200	—	1600	—	3000	—
300	—	1700	—	3100	—
400	—	1800	—	3200	—
500	—	1900	—	3300	—
600	—	2000	—	3400	—
700	—	2100	—	3500	—
800	—	2200	—	3600	—
900	—	2300	—	3700	—
1000	—	2400	—	3800	—
1100	—	2500	—	3900	—
1200	—	2600	—	4000	—
1300	—	2700	—	4100	—
1400	—	2800	—		—

(注) 標準ケーブルベア付きの価格です。



- (1) ストロークが短い場合最高速度に到達しない場合があります。
- (2) 「メインスペック」の可搬質量は、最大可搬質量です。動作条件により可搬質量は異なります。詳細は「加減速度と可搬質量の相関図」をご参照ください。
- (3) 水平設置以外 (垂直、横立て、天吊り等) でのご使用は出来ませんのでご注意ください。
- (4) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 450mm 以下です。

オプション価格表 (標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
水平設置 + 標準ケーブルベア	CT2	3-741	—	水平設置 + ユーザー用ケーブルベアM (注1)	UM1	3-741	—
	CT3	3-741	—		UM2	3-741	—
	CT4	3-741	—		UM3	3-741	—
EB	3-742	—	UM4		3-741	—	
水平設置 + ユーザー用ケーブルベアS (注1)	US1	3-741	—				
	US2	3-741	—				
	US3	3-741	—				
	US4	3-741	—				

(注1) ユーザー用ケーブルベアは、ストロークが2000mm以下の場合のみ対応可能です。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	S(3m)	—	—
	M(5m)	—	—
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	—	—
	X11(11m) ~ X15(15m)	—	—
	X16(16m) ~ X20(20m)	—	—

(注) ロボットケーブルです。

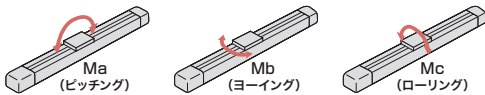
■メインスペック

		項目	内容
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	30
		最高速度 (mm/s)	2500
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	0.5
		最高加減速度 (G)	3
	推力	定格推力 (N)	125
最大推力 (N)		375	
ストローク	最小ストローク (mm)	100	
	最大ストローク (mm)	4100	
	ストロークピッチ (mm)	100	

項目	内容
駆動方式	リニアサーボモーター
繰返し位置決め精度	±0.005mm
ロストモーション	0.02mm以下
ベース	材質：アルミ 黒色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	—
	—
	—
動的許容モーメント (注2)	Ma : 155N·m
	Mb : 91N·m
	Mc : 71N·m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	シリアルエンコーダー疑似アブソタイプ
エンコーダーパルス数	1μm
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注2) 基準定格寿命10,000km、標準荷重係数3.5の場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向

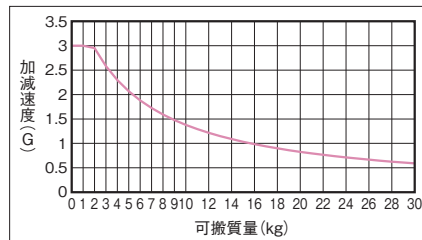


■ストロークと最高速度

ストローク (mm)	100~4100 (100mm毎)
最高速度 (mm/s)	2500

■加減速度と可搬質量の相関図

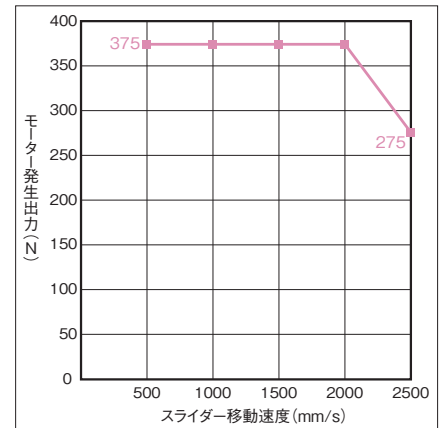
速度2500mm/sで動作させた場合の可搬質量別の加減速度を表しています。ご希望の搬送条件 (ワーク質量) から機種選定の目安としてご使用ください。



(注) デューティは考慮されていませんのでご注意ください。

■最大推力

最大推力は、スライダの移動速度により変化します。機種選定の際に目安としてご使用ください。



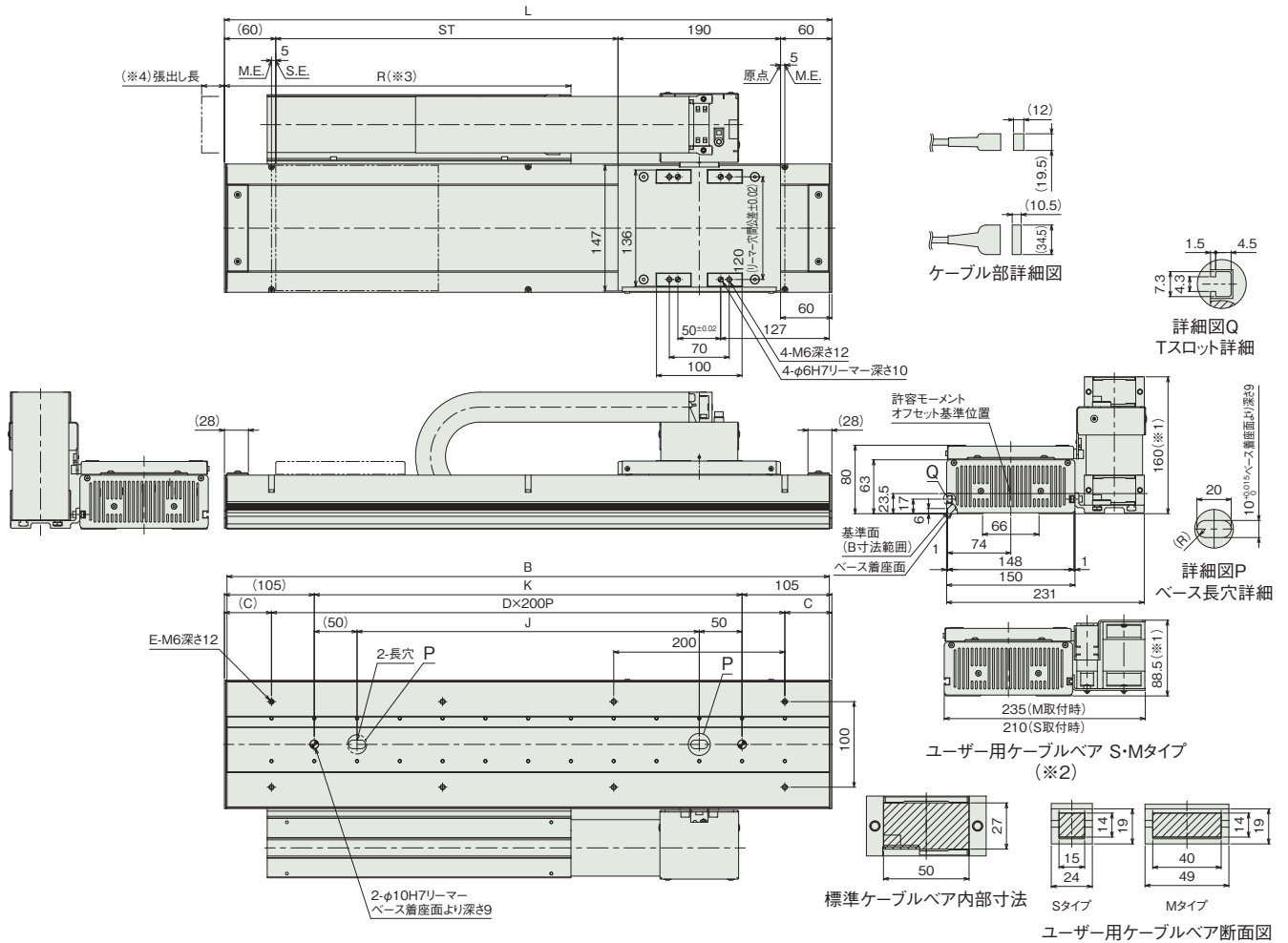
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

- ※1 ケーブルベアが膨らみ下記寸法より若干大きくなる可能性があります。
- ※2 オプションおよびユーザー用ケーブルベアは、ストロークが2000mm以下の場合のみ対応可能です。
- ※3 オプションおよびユーザー用ケーブルベア仕様の場合、R寸法は「表中寸法-55mm」となります。
- ※4 ケーブルベアの張出し長は下記の通りです。
標準ケーブルベア：最大10mm
オプションおよびユーザー用ケーブルベア：最大25mm

ST：ストローク
M.E.：メカニカルエンド
S.E.：ストロークエンド



■ストローク別寸法







ストローク	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000	3100	3200	3300	3400	3500	3600	3700	3800	3900	4000	4100					
L	410	510	610	710	810	910	1010	1110	1210	1310	1410	1510	1610	1710	1810	1910	2010	2110	2210	2310	2410	2510	2610	2710	2810	2910	3010	3110	3210	3310	3410	3510	3610	3710	3810	3910	4010	4110	4210	4310	4410					
B	404	504	604	704	804	904	1004	1104	1204	1304	1404	1504	1604	1704	1804	1904	2004	2104	2204	2304	2404	2504	2604	2704	2804	2904	3004	3104	3204	3304	3404	3504	3604	3704	3804	3904	4004	4104	4204	4304	4404					
C	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55
D	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11	12	12	13	13	14	14	15	15	16	16	17	17	18	18	19	19	20	20	21	21	22	22	23	23	
E	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	26	28	28	30	30	32	32	34	34	36	36	38	38	40	40	42	42	44	44	46	46	48	48	
J	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000	3100	3200	3300	3400	3500	3600	3700	3800	3900	4000	4100	4200	4300	4400		
K	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000	3100	3200	3300	3400	3500	3600	3700	3800	3900	4000	4100	4200	4300	4400	4500	4600	
R	255	305	355	405	455	505	555	605	655	705	755	805	855	905	955	1005	1055	1105	1155	1205	1255	1305	1355	1405	1455	1505	1555	1605	1655	1705	1755	1805	1855	1905	1955	2005	2055	2105	2155	2205	2255	2305	2355	2405	2455	

■ストローク別質量

ストローク	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000	3100	3200	3300	3400	3500	3600	3700	3800	3900	4000	4100				
質量 (kg)	10.3	11.6	13.0	14.3	15.6	16.9	18.2	19.5	20.8	22.2	23.5	24.8	26.1	27.4	28.7	30.0	31.4	32.7	34.0	35.3	36.6	37.9	39.2	40.6	41.9	43.2	44.5	45.8	47.1	48.4	49.8	51.1	52.4	53.7	55.0	56.3	57.6	59.0	60.3	61.6	62.9	64.2	65.5	66.8	68.1

適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続 可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	単相AC200V	●	-	●	●	-	●	-	-	-	-	●	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	-	-	-	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	●	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

(注) コントローラーのドライバは200Wですが、SCONコントローラーの大きさは400W以上のサイズになります。(8-224ページ参照) また、SCON1台あたりの回生抵抗の必要数の目安も、400Wで選定してください。

(注) SSNでは、座標確定ができないため、使用できません。

LSAS-N15HM

簡易防塵

マルチ
スライダー

本体幅
150
mm

■型式項目

LSAS	-	N15HM	-	G	-	200S	-		-		-		-	
シリーズ	-	タイプ	-	エンコーダー種類 シリアルエンコーダー 疑似アブソタイプ	-	対応ドライバー出力 200S 200W	-	ストローク 150 3850	-	適応コントローラー T2 T4	-	ケーブル長 N S M X□□	-	オプション 下記オプション 価格表参照
								150mm 3850mm (100mm毎)		SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA RCON RSEL		無し 3m 5m 長さ指定		



RoHS
10



(注) 写真はシングルスライダーです。

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
150	-	1450	-	2750	-
250	-	1550	-	2850	-
350	-	1650	-	2950	-
450	-	1750	-	3050	-
550	-	1850	-	3150	-
650	-	1950	-	3250	-
750	-	2050	-	3350	-
850	-	2150	-	3450	-
950	-	2250	-	3550	-
1050	-	2350	-	3650	-
1150	-	2450	-	3750	-
1250	-	2550	-	3850	-
1350	-	2650	-		-

(注) 標準ケーブルペア付きの価格です。

■オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格
吊り金具	EB	3-742	-
水平設置 + ユーザー用ケーブルペアS(注1)	US1	3-741	-
水平設置 + ユーザー用ケーブルペアM(注1)	UM1	3-741	-

(注1) ユーザー用ケーブルペアは、ストロークが2000mm以下の場合のみ対応可能です。

■ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-

(注) ロボットケーブルです。



- (1) ストロークが短い場合最高速度に到達しない場合があります。
- (2) 「メインスペック」の可搬質量は、最大可搬質量です。動作条件により可搬質量は異なります。詳細は「加減速度と可搬質量の相関図」をご参照ください。
- (3) 水平設置以外(垂直、横立て、天吊り等)でのご使用は出来ませんのでご注意ください。
- (4) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向450mm以下です。

選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

LSA

LSAS

オプション

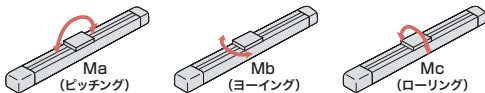
■メインスペック

		項目	内容
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	30
		最高速度 (mm/s)	2500
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	0.5
		最高加減速度 (G)	3
	推力	定格推力 (N)	125
最大推力 (N)		375	
ストローク	最小ストローク (mm)	150	
	最大ストローク (mm)	3850	
	ストロークピッチ (mm)	100	

項目	内容
駆動方式	リニアサーボモーター
繰返し位置決め精度	±0.005mm
ロストモーション	0.02mm以下
ベース	材質: アルミ 黒色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	—
	—
	—
動的許容モーメント (注2)	Ma: 155N·m
	Mb: 91N·m
	Mc: 71N·m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	シリアルエンコーダー疑似アブソタイプ
エンコーダーパルス数	1μm
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注2) 基準定格寿命10,000km、標準荷重係数3.5の場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダータイプモーメント方向

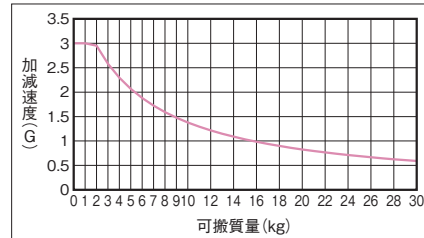


■ストロークと最高速度

ストローク (mm)	150~3850 (100mm毎)
最高速度 (mm/s)	2500

■加減速度と可搬質量の相関図

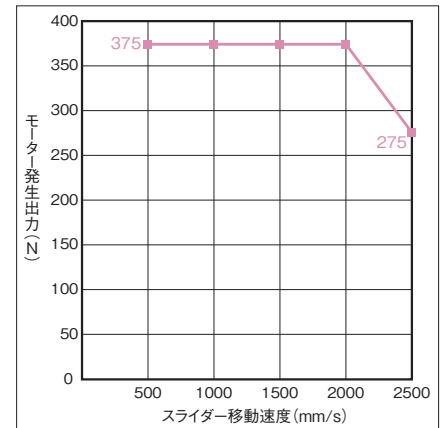
速度2500mm/sで動作させた場合の可搬質量別の加減速度を表しています。ご希望の搬送条件 (ワーク質量) から機種選定の目安としてご使用ください。



(注) デューティは考慮されていませんのでご注意ください。

■最大推力

最大推力は、スライダーの移動速度により変化します。機種選定の際に目安としてご使用ください。



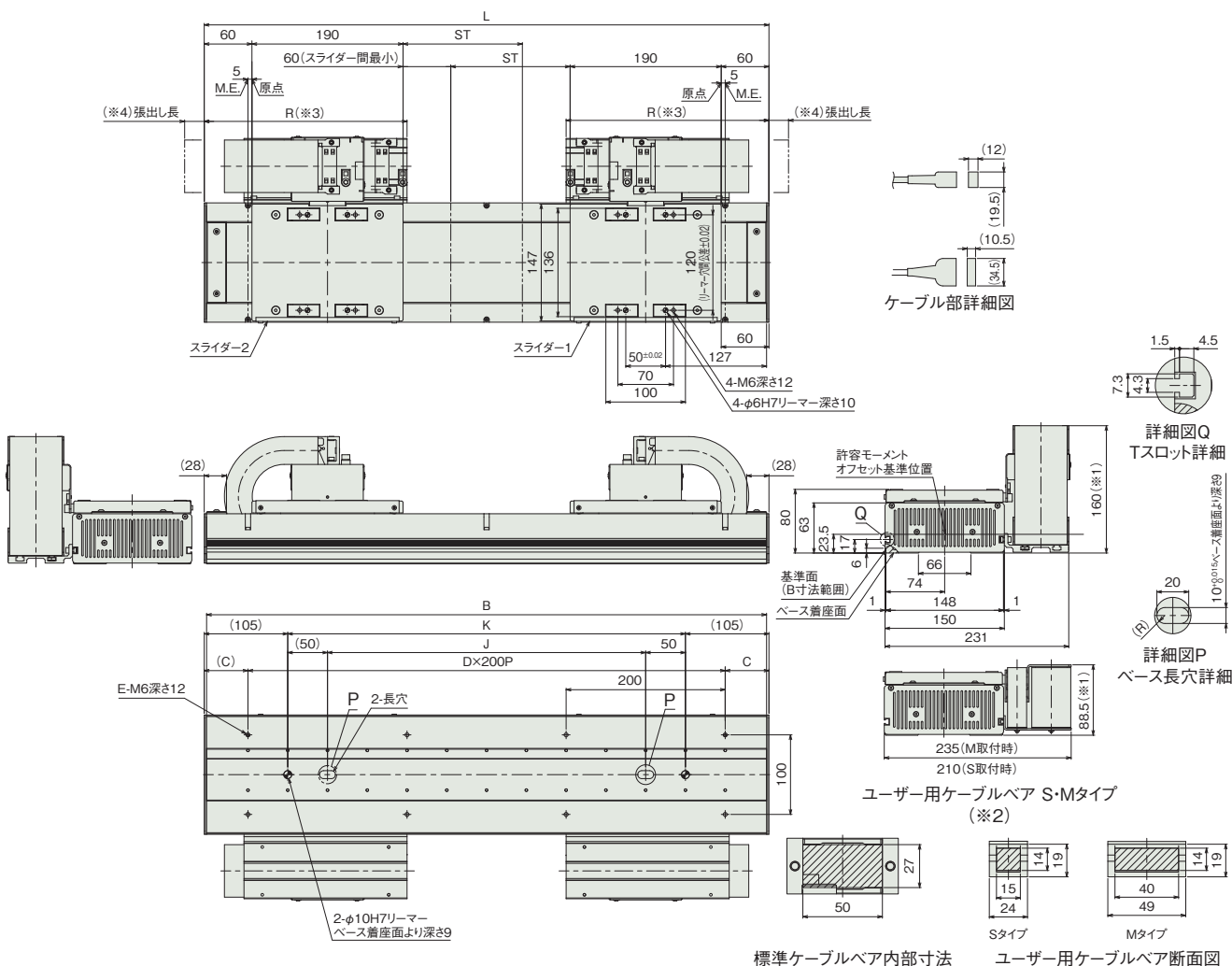
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

- ※1 ケーブルベアが膨らみ下記寸法より若干大きくなる可能性があります。
- ※2 オプションおよびユーザー用ケーブルベアは、ストロークが2000mm以下の場合のみ対応可能です。
- ※3 オプションおよびユーザー用ケーブルベア仕様の場合、R寸法は「表中寸法-55mm」となります。
- ※4 ケーブルベアの張出し長は下記の通りです。
標準ケーブルベア：最大10mm
オプションおよびユーザー用ケーブルベア：最大25mm

ST：ストローク
M.E.：メカニカルエンド



■ストローク別寸法

ストローク	150	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250	1350	1450	1550	1650	1750	1850	1950	2050	2150	2250	2350	2450	2550	2650	2750	2850	2950	3050	3150	3250	3350	3450	3550	3650	3750	3850		
L	710	810	910	1010	1110	1210	1310	1410	1510	1610	1710	1810	1910	2010	2110	2210	2310	2410	2510	2610	2710	2810	2910	3010	3110	3210	3310	3410	3510	3610	3710	3810	3910	4010	4110	4210	4310	4410		
B	704	804	904	1004	1104	1204	1304	1404	1504	1604	1704	1804	1904	2004	2104	2204	2304	2404	2504	2604	2704	2804	2904	3004	3104	3204	3304	3404	3504	3604	3704	3804	3904	4004	4104	4204	4304	4404		
C	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105
D	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11	12	12	13	13	14	14	15	15	16	16	17	17	18	18	19	19	20	20	21	21		
E	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	26	28	28	30	30	32	32	34	34	36	36	38	38	40	40	42	42	44	44		
J	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000	3100	3200	3300	3400	3500	3600	3700	3800	3900	4000	4100		
K	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000	3100	3200	3300	3400	3500	3600	3700	3800	3900	4000	4100	4200		
R	255	305	355	405	455	505	555	605	655	705	755	805	855	905	955	1005	1055	1105	1155	1205	1255	1305	1355	1405	1455	1505	1555	1605	1655	1705	1755	1805	1855	1905	1955	2005	2055	2105		

■ストローク別質量

ストローク	150	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250	1350	1450	1550	1650	1750	1850	1950	2050	2150	2250	2350	2450	2550	2650	2750	2850	2950	3050	3150	3250	3350	3450	3550	3650	3750	3850
質量(kg)	19.7	21.1	22.5	23.9	25.4	26.8	28.2	29.6	31.0	32.5	33.9	35.3	36.7	38.1	39.5	40.9	42.3	43.8	45.2	46.6	48.0	49.5	50.9	52.3	53.7	55.1	56.5	57.9	59.4	60.8	62.2	63.6	65.0	66.4	67.9	69.3	70.7	72.1

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表







LSA

LSAS

オプション

適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続 可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ	
				ポジションナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2		●	-	●	●	-	●	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	●	●	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

(注) マルチスライダーは2軸コントローラか、SCON2台での制御になります。

(注) コントローラーのドライバは200Wですが、SCONコントローラーの大きさは400W以上のサイズになります。(8-224ページ参照) また、SCON1台あたりの回生抵抗の必要数の目安も、400Wで選定してください。

(注) SSNでは、座標確定ができないため、使用できません。

LSA-W21SS

簡易防塵

シングル
スライダー

本体幅
210
mm

選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

■型式項目

LSA - W21SS - I - 400

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 I インクリメンタル	対応ドライバー出力 400 400W	ストローク 1050 1050mm 4155 4155mm (135mm毎)	適応コントローラー T2 SCON SSEL XSEL-P/Q T4 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し S 3m M 5m X□□ 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	---------------------------	-----------------------	---	---	---	---------------------------



RoHS
10



- POINT**
選定上の注意
- ストロークが短い場合最高速度に到達しない場合があります。
 - 「メインスペック」の可搬質量は、最大可搬質量です。動作条件により可搬質量は異なります。詳細は「加減速度と可搬質量の相関図」をご参照ください。
 - 水平設置以外（垂直、横立て、天吊り等）でのご使用は出来ませんのでご注意ください。
 - 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向500mm以下です。

■ストローク別価格表（標準価格）

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
1050	-	2670	-
1185	-	2805	-
1320	-	2940	-
1455	-	3075	-
1590	-	3210	-
1725	-	3345	-
1860	-	3480	-
1995	-	3615	-
2130	-	3750	-
2265	-	3885	-
2400	-	4020	-
2535	-	4155	-

(注) 標準ケーブルベア付きの価格です。

■オプション価格表（標準価格）

名称	型式	参照頁	標準価格
水平設置 + 標準ケーブルベア	CT2	3-741	-
	CT3	3-741	-
	CT4	3-741	-
吊り金具	EB	3-742	-
原点リミットスイッチ (標準装備)	L	3-742	-

(注) W21SSタイプは納品後原点方向を変更することができませんのでご注意ください。

■ケーブル長価格表（標準価格）

種類	ケーブル記号	T2	T4
		LS付	LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	X21(21m) ~ X25(25m)	-	-
	X26(26m) ~ X30(30m)	-	-

(注) ロボットケーブルです。
(注) コントローラーSCON・SSELを使用する際は、最長20mまでです。

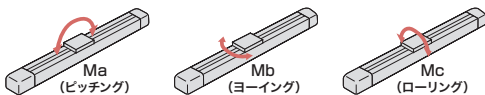
■メインスペック

項目		内容	
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	60
		最高速度 (mm/s)	2500
	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	0.5
		最高加減速度 (G)	3
		定格推力 (N)	200
推力	最大推力 (N)	600	
	最小ストローク (mm)	1050	
ストローク	最大ストローク (mm)	4155	
	ストロークピッチ (mm)	135	

項目	内容
駆動方式	リニアサーボモーター
繰返し位置決め精度	±0.005mm
ロストモーション	0.02mm以下
ベース	材質：アルミ 黒色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	-
動的許容モーメント (注1)	Ma : 128N·m Mb : 128N·m Mc : 128N·m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	インクリメンタル
エンコーダーパルス数	1μm
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注1) 基準定格寿命10,000km、標準荷重係数3.5の場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダータイプモーメント方向

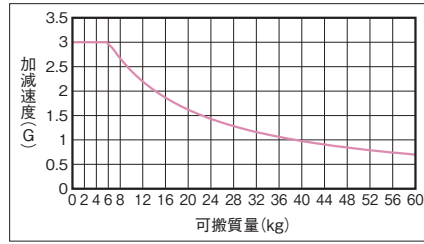


ストロークと最高速度

ストローク (mm)	1050~4155 (135mm毎)
最高速度 (mm/s)	2500

加減速度と可搬質量の相関図

速度2500mm/sで動作させた場合の可搬質量別の加減速度を表しています。ご希望の搬送条件(ワーク質量)から機種選定の目安としてご使用ください。

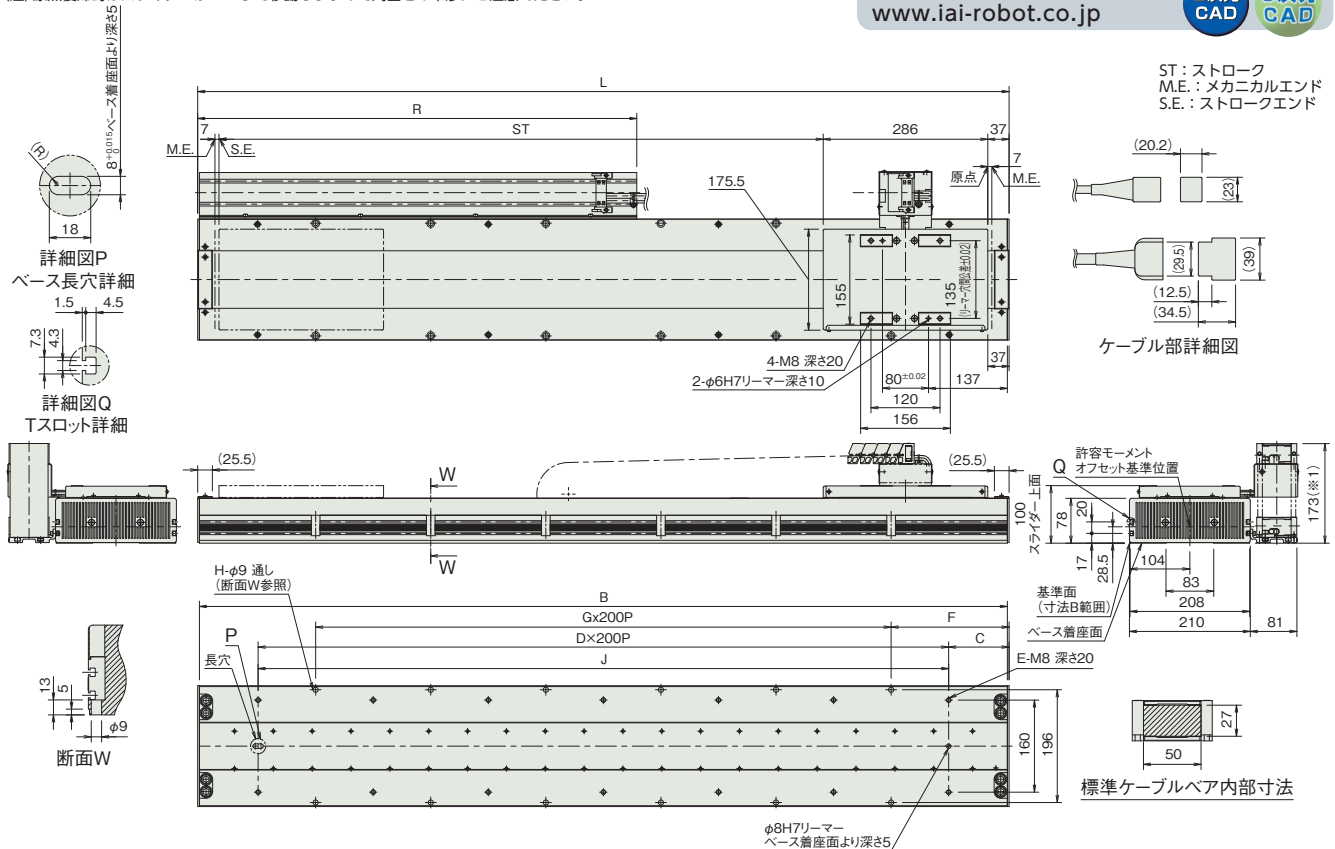


(注) デューティは考慮されていませんのでご注意ください。

寸法図

※1 ケーブルベアが影らみ下記寸法より若干大きくなる可能性があります。
(注) 原点復帰時はスライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



■ストローク別寸法

ストローク	1050	1185	1320	1455	1590	1725	1860	1995	2130	2265	2400	2535	2670	2805	2940	3075	3210	3345	3480	3615	3750	3885	4020	4155
L	1410	1545	1680	1815	1950	2085	2220	2355	2490	2625	2760	2895	3030	3165	3300	3435	3570	3705	3840	3975	4110	4245	4380	4515
B	1404	1539	1674	1809	1944	2079	2214	2349	2484	2619	2754	2889	3024	3159	3294	3429	3564	3699	3834	3969	4104	4239	4374	4509
C	105	172.5	40	107.5	175	42.5	110	177.5	45	112.5	180	47.5	115	182.5	50	117.5	185	52.5	120	187.5	55	122.5	190	57.5
D	6	6	8	8	8	10	10	10	12	12	12	14	14	14	16	16	16	18	18	18	20	20	20	22
E	14	14	18	18	18	22	22	22	26	26	26	30	30	30	34	34	34	38	38	38	42	42	42	46
F	205	72.5	140	207.5	75	142.5	210	77.5	145	212.5	80	147.5	215	82.5	150	217.5	85	152.5	220	87.5	155	222.5	90	157.5
G	5	7	7	7	9	9	11	11	11	13	13	13	15	15	15	17	17	17	19	19	19	19	21	21
H	12	16	16	16	20	20	24	24	24	28	28	28	32	32	32	36	36	36	40	40	40	44	44	44
J	1200	1200	1600	1600	1600	2000	2000	2000	2400	2400	2400	2800	2800	2800	3200	3200	3200	3600	3600	3600	4000	4000	4000	4400
R	763	833	903	973	1043	1123	1163	1243	1313	1383	1453	1503	1573	1643	1723	1793	1843	1913	1983	2053	2123	2203	2243	2323

■ストローク別質量

ストローク	1050	1185	1320	1455	1590	1725	1860	1995	2130	2265	2400	2535	2670	2805	2940	3075	3210	3345	3480	3615	3750	3885	4020	4155
質量 (kg)	46	50	54	58	62	66	70	74	78	82	86	90	94	98	102	106	110	114	118	122	126	130	134	138

■適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外形	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ								
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク			※選択																	
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM												
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジショナーなし)	-	8-47
RSEL		8	DC24V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	36000	-	8-49
SCON/CB/CGB		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	単相AC200V	●	-	●	●	●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	-	-	-	●	-	-	-	-	-	-	-	-	20000	-	8-273

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
(注) XSEL-P/Qの5、6軸目は接続できません。

LSA-W21SM

簡易防塵 マルチスライダー 本体幅 210mm

選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

型式項目

LSA - W21SM - I - 400 - [] - [] - [] - L

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 II インクリメンタル	対応ドライバー出力 400 400W	ストローク 730 730mm 3835 3835mm (135mm毎)	適応コントローラー T2 SCON XSEL-P/Q T4 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し S 3m M 5m X□□ 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	----------------------------	-----------------------	---	---	---	---------------------------



(注) 写真はシングルスライダーです。

RoHS 10



POINT
選定上の注意

- ストロークが短い場合最高速度に到達しない場合があります。
- 「メインスペック」の可搬質量は、最大可搬質量です。動作条件により可搬質量は異なります。詳細は「加減速度と可搬質量の相関図」をご参照ください。
- 水平設置以外（垂直、横立て、天吊り等）でのご使用は出来ませんのでご注意ください。
- ケーブルベアの位置を勝手違いにしたい場合は、本体が左右対称ですので、本体を水平に180度回転させて設置してください。（リマー穴、長穴は反対になります）
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向500mm以下です。

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
730	-	2350	-
865	-	2485	-
1000	-	2620	-
1135	-	2755	-
1270	-	2890	-
1405	-	3025	-
1540	-	3160	-
1675	-	3295	-
1810	-	3430	-
1945	-	3565	-
2080	-	3700	-
2215	-	3835	-

(注) 標準ケーブルベア付きの価格です。

オプション価格表 (標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格
吊り金具	EB	3-742	-
原点リミットスイッチ (標準装備)	L	3-742	-

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	標準価格	
		T2 LS付	T4 LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	X21(21m) ~ X25(25m)	-	-
	X26(26m) ~ X30(30m)	-	-

(注) ロボットケーブルです。
(注) コントローラーSCONを使用する際は、最長20mまでです。

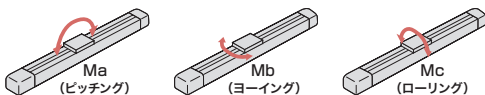
メインスペック

項目		内容
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg) 60
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s) 2500
		定格加減速度 (G) 0.5
		最高加減速度 (G) 3
推力	定格推力 (N) 200	
	最大推力 (N) 600	
ストローク	最小ストローク (mm) 730	
	最大ストローク (mm) 3835	
	ストロークピッチ (mm) 135	

項目	内容
駆動方式	リニアサーボモーター
繰返し位置決め精度	±0.005mm
ロスモーション	0.02mm以下
ベース	材質: アルミ 黒色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	-
動的許容モーメント (注1)	Ma: 128N·m Mb: 128N·m Mc: 128N·m
使用周囲温度・湿度	0~40°C、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	インクリメンタル
エンコーダーパルス数	1μm
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注1) 基準定格寿命10,000km、標準荷重係数3.5の場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

スライダータイプモーメント方向



選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

LSA

LSAS

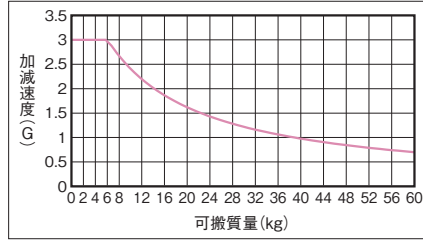
オプション

ストロークと最高速度

ストローク (mm)	730~3835 (135mm毎)
最高速度 (mm/s)	2500

加減速度と可搬質量の相関図

速度2500mm/sで動作させた場合の可搬質量別の加減速度を表しています。ご希望の搬送条件(ワーク質量)から機種選定の目安としてご使用ください。



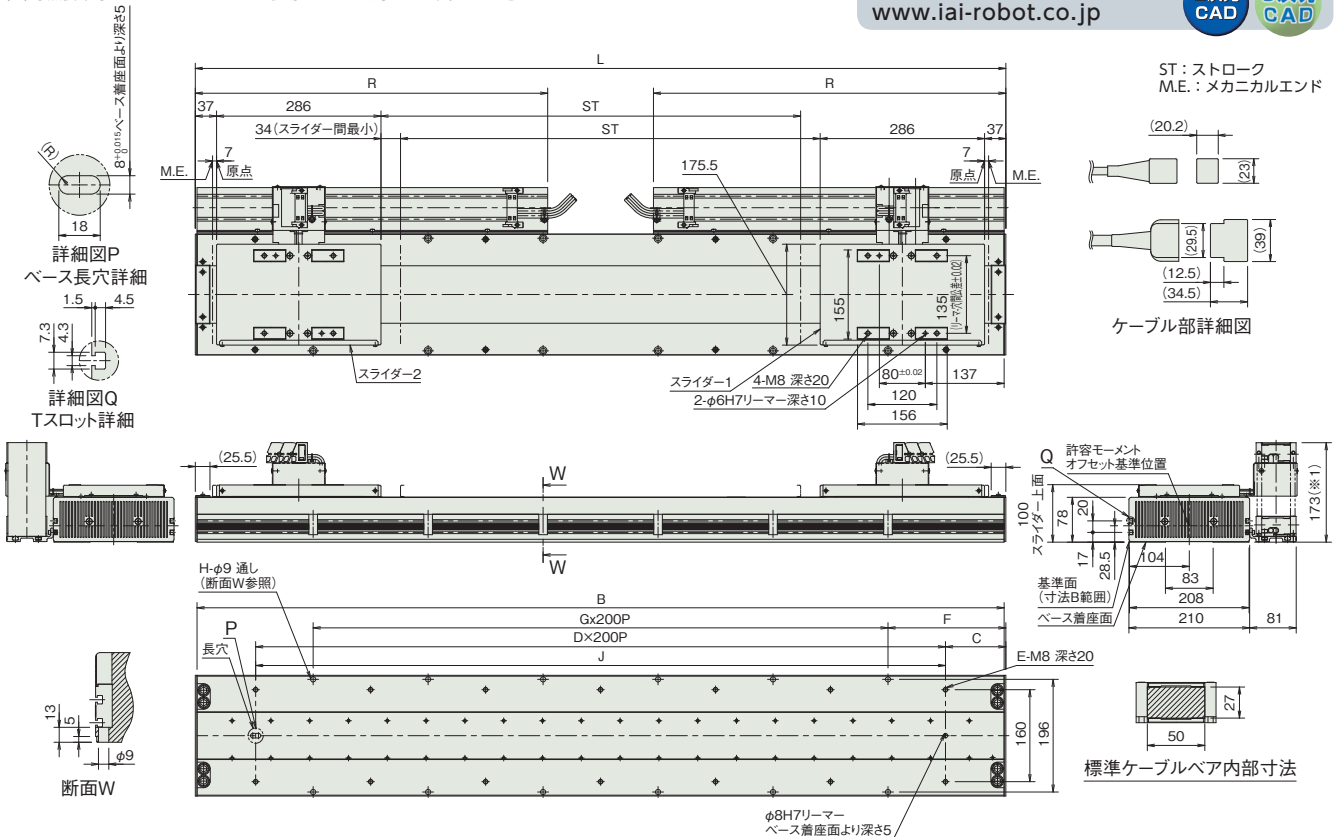
(注) デューティーは考慮されていませんのでご注意ください。

寸法図

※1 ケーブルペアが膨らみ下記寸法より若干大きくなる可能性があります。
(注) 原点復帰時はスライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD



■ストローク別寸法

ストローク	730	865	1000	1135	1270	1405	1540	1675	1810	1945	2080	2215	2350	2485	2620	2755	2890	3025	3160	3295	3430	3565	3700	3835
L	1410	1545	1680	1815	1950	2085	2220	2355	2490	2625	2760	2895	3030	3165	3300	3435	3570	3705	3840	3975	4110	4245	4380	4515
B	1404	1539	1674	1809	1944	2079	2214	2349	2484	2619	2754	2889	3024	3159	3294	3429	3564	3699	3834	3969	4104	4239	4374	4509
C	105	172.5	40	107.5	175	42.5	110	177.5	45	112.5	180	47.5	115	182.5	50	117.5	185	52.5	120	187.5	55	122.5	190	57.5
D	6	6	8	8	8	10	10	10	12	12	12	14	14	14	16	16	16	18	18	18	20	20	20	22
E	14	14	18	18	18	22	22	22	26	26	26	30	30	30	34	34	34	38	38	38	42	42	42	46
F	205	72.5	140	207.5	75	142.5	210	77.5	145	212.5	80	147.5	215	82.5	150	217.5	85	152.5	220	87.5	155	222.5	90	157.5
G	5	7	7	9	9	9	11	11	11	13	13	13	15	15	15	17	17	17	19	19	19	21	21	21
H	12	16	16	16	20	20	20	24	24	24	28	28	28	32	32	32	36	36	36	40	40	40	44	44
J	1200	1200	1600	1600	2000	2000	2000	2400	2400	2400	2800	2800	2800	3200	3200	3200	3600	3600	3600	3600	4000	4000	4000	4400
R	613	683	763	833	903	973	1043	1123	1163	1243	1313	1383	1453	1503	1573	1643	1723	1793	1843	1913	1983	2053	2123	2203

■ストローク別質量

ストローク	730	865	1000	1135	1270	1405	1540	1675	1810	1945	2080	2215	2350	2485	2620	2755	2890	3025	3160	3295	3430	3565	3700	3835
質量(kg)	57	61	65	69	73	77	81	85	89	93	97	101	105	109	113	117	121	125	129	133	137	141	145	149

■適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ						
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択																			
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	-	-	●	●	●	●	●	●	-	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	●	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215	
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	-	-	●	-	-	-	-	-	-	20000	-	8-273	

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
(注) XSEL-P/Qの5、6軸目は接続できません。
(注) マルチスライダは2軸コントローラか、SCON2台での制御になります。

LSA-W21HS

簡易防塵 シングル
スライダー 本体幅
210mm

型式項目

LSA - W21HS - I - 1000 - [] - T2 - [] - []

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 I インクリメンタル	対応ドライバー出力 1000 1000W	ストローク 895 895mm 4000 4000mm (135mm毎)	適応コントローラー T2 XSEL-P/Q	ケーブル長 N 無し S 3m M 5m X [] 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	---------------------------	-------------------------	---	--------------------------	---	---------------------------



RoHS
10



- POINT**
選定上の注意
- ストロークが短い場合最高速度に到達しない場合があります。
 - 「メインスペック」の可搬質量は、最大可搬質量です。動作条件により可搬質量は異なります。詳細は「加減速度と可搬質量の相関図」をご参照ください。
 - 水平設置以外（垂直、横立て、天吊り等）でのご使用は出来ませんのでご注意ください。
 - 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向750mm以下です。

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
895	-	2515	-
1030	-	2650	-
1165	-	2785	-
1300	-	2920	-
1435	-	3055	-
1570	-	3190	-
1705	-	3325	-
1840	-	3460	-
1975	-	3595	-
2110	-	3730	-
2245	-	3865	-
2380	-	4000	-

(注) 標準ケーブルベア付きの価格です。

オプション価格表 (標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格
水平設置 + 標準ケーブルベア	CT2	3-741	-
	CT3	3-741	-
	CT4	3-741	-
吊り金具	EB	3-742	-
原点リミットスイッチ (標準装備) (注1)	L	3-742	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2
		LS付
標準タイプ	S(3m)	-
	M(5m)	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-
	X21(21m) ~ X25(25m)	-
	X26(26m) ~ X30(30m)	-

(注) ロボットケーブルです。

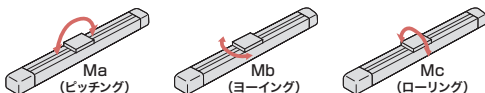
メインスペック

項目		内容
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg) 120
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s) 2500
		定格加減速度 (G) 0.5
		最高加減速度 (G) 3
推力	定格推力 (N) 400	
	最大推力 (N) 1200	
ストローク	最小ストローク (mm) 895	
	最大ストローク (mm) 4000	
	ストロークピッチ (mm) 135	

項目	内容
駆動方式	リニアサーボモーター
繰返し位置決め精度	±0.005mm
ロストモーション	0.02mm以下
ベース	材質: アルミ 黒色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	-
動的許容モーメント (注2)	Ma: 275N·m Mb: 275N·m Mc: 275N·m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	インクリメンタル
エンコーダーパルス数	1μm
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注2) 基準定格寿命10,000km、標準荷重係数3の場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

スライダートイプモーメント方向



選定

注意事項

スライダートイプ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

LSA

LSAS

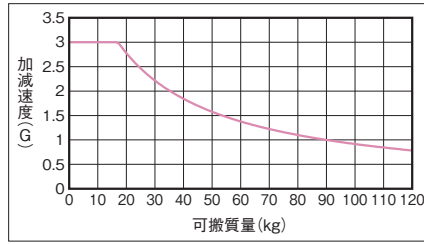
オプション

ストロークと最高速度

ストローク (mm)	895~4000 (135mm毎)
最高速度 (mm/s)	2500

加減速度と可搬質量の相関図

速度2500mm/sで動作させた場合の可搬質量別の加減速度を表しています。ご希望の搬送条件(ワーク質量)から機種選定の目安としてご使用ください。



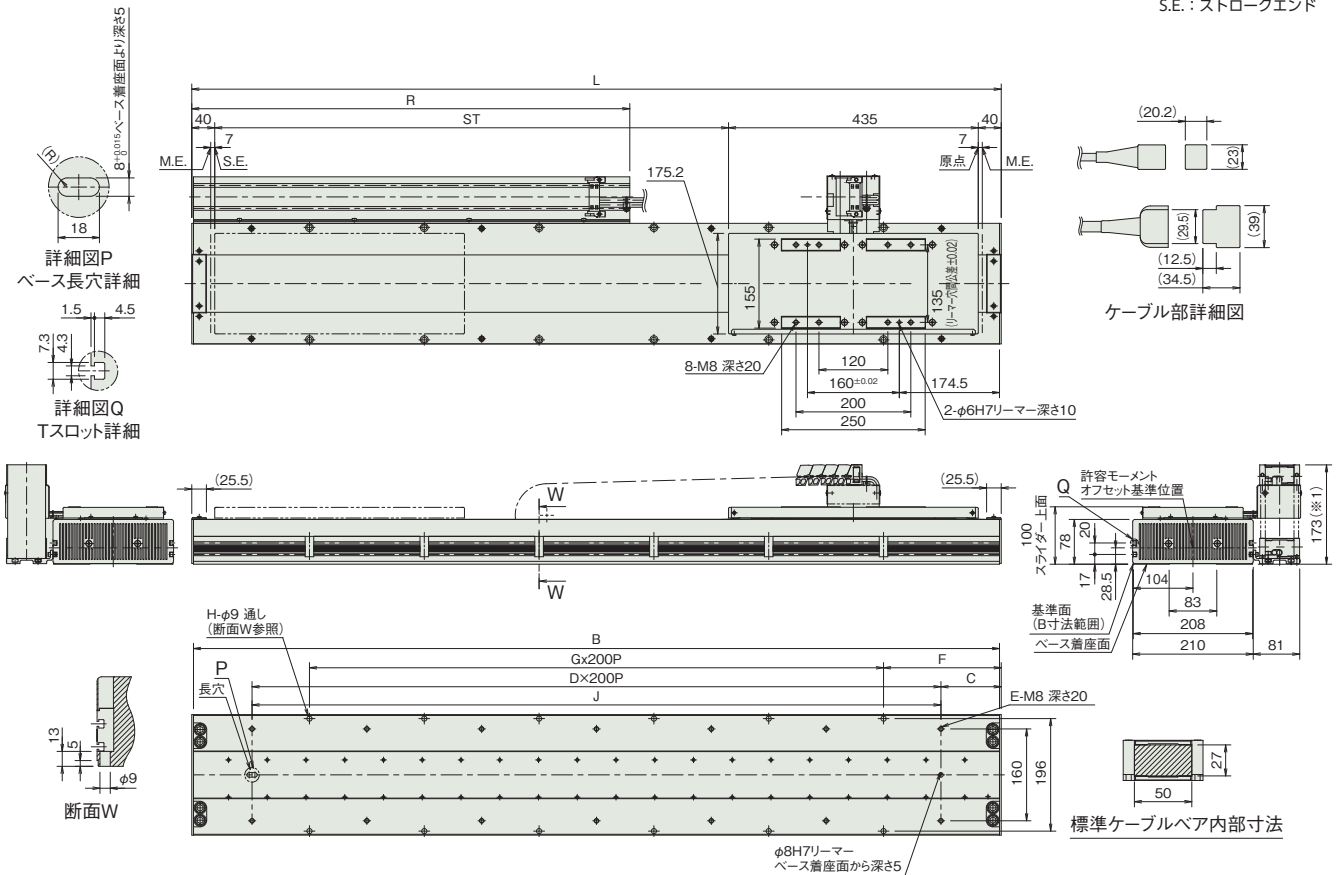
(注) デューティーは考慮されていませんのでご注意ください。

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



※1 ケーブルベアが膨らみ下記寸法より若干大きくなる可能性があります。
(注) 原点復帰時はスライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。



■ストローク別寸法

ストローク	895	1030	1165	1300	1435	1570	1705	1840	1975	2110	2245	2380	2515	2650	2785	2920	3055	3190	3325	3460	3595	3730	3865	4000
L	1410	1545	1680	1815	1950	2085	2220	2355	2490	2625	2760	2895	3030	3165	3300	3435	3570	3705	3840	3975	4110	4245	4380	4515
B	1404	1539	1674	1809	1944	2079	2214	2349	2484	2619	2754	2889	3024	3159	3294	3429	3564	3699	3834	3969	4104	4239	4374	4509
C	105	172.5	40	107.5	175	42.5	110	177.5	45	112.5	180	47.5	115	182.5	50	117.5	185	52.5	120	187.5	55	122.5	190	57.5
D	6	6	8	8	8	10	10	10	12	12	12	14	14	14	16	16	16	18	18	18	20	20	20	22
E	14	14	18	18	18	22	22	22	26	26	26	30	30	30	34	34	34	38	38	38	42	42	42	46
F	205	72.5	140	207.5	75	142.5	210	77.5	145	212.5	80	147.5	215	82.5	150	217.5	85	152.5	220	87.5	155	222.5	90	157.5
G	5	7	7	7	9	9	9	11	11	11	13	13	13	15	15	15	17	17	17	19	19	19	21	21
H	12	16	16	16	20	20	20	24	24	24	28	28	28	32	32	32	36	36	36	40	40	40	44	44
J	1200	1200	1600	1600	1600	2000	2000	2000	2400	2400	2400	2800	2800	2800	3200	3200	3200	3600	3600	3600	4000	4000	4000	4400
R	763	833	903	973	1043	1123	1163	1243	1313	1383	1453	1503	1573	1643	1723	1793	1843	1913	1983	2053	2123	2203	2243	2323

■ストローク別質量

ストローク	895	1030	1165	1300	1435	1570	1705	1840	1975	2110	2245	2380	2515	2650	2785	2920	3055	3190	3325	3460	3595	3730	3865	4000
質量 (kg)	50	54	58	62	66	70	74	78	82	86	90	94	98	102	106	110	114	118	122	126	130	134	138	142

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ		
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択														
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM						
XSEL-P/Q		5	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	-	●	-	-	-	20000	-	8-273

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
(注) XSEL-P/Qの5、6軸目は接続できません。

LSA-W21HM

簡易防塵 マルチ
スライダー 本体幅
210
mm

選定

注意事項

スライダー

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

型式項目

LSA - W21HM - I - 1000 - [] - T2 - [] - L

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 I インクリメンタル	対応ドライバー出力 1000 1000W	ストローク 420 420mm 3525 3525mm (135mm毎)	適応コントローラー T2 XSEL-P/Q	ケーブル長 N 無し S 3m M 5m X□□ 長さ指定	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	---------------------------	-------------------------	---	--------------------------	---	---------------------------



(注) 写真はシングルスライダーです。

RoHS
10



POINT
選定上の
注意

- ストロークが短い場合最高速度に到達しない場合があります。
- 「メインスペック」の可搬質量は、最大可搬質量です。動作条件により可搬質量は異なります。詳細は「加減速度と可搬質量の相関図」をご参照ください。
- 水平設置以外（垂直、横立て、天吊り等）でのご使用は出来ませんのでご注意ください。
- ケーブルベアの位置を勝手違いにしたい場合は、本体が左右対称ですので、本体を水平に180度回転させて設置してください。（リマー穴、長穴は反対になります）
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向750mm以下です。

ストローク別価格表（標準価格）

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
420	-	2040	-
555	-	2175	-
690	-	2310	-
825	-	2445	-
960	-	2580	-
1095	-	2715	-
1230	-	2850	-
1365	-	2985	-
1500	-	3120	-
1635	-	3255	-
1770	-	3390	-
1905	-	3525	-

(注) 標準ケーブルベア付きの価格です。

オプション価格表（標準価格）

名称	型式	参照頁	標準価格
吊り金具	EB	3-742	-
原点リミットスイッチ（標準装備）(注1)	L	3-742	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。

ケーブル長価格表（標準価格）

種類	ケーブル記号	T2	
		標準タイプ	LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	X21(21m) ~ X25(25m)	-	-
	X26(26m) ~ X30(30m)	-	-
			-

(注) ロボットケーブルです。

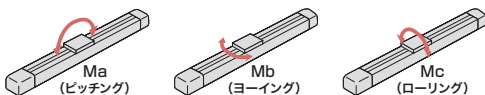
メインスペック

項目		内容
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg) 120
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s) 2500
		定格加減速度 (G) 0.5
		最高加減速度 (G) 3
	推力	定格推力 (N) 400
最大推力 (N) 1200		
ストローク	最小ストローク (mm) 420	
	最大ストローク (mm) 3525	
	ストロークピッチ (mm) 135	

項目	内容
駆動方式	リニアサーボモーター
繰返し位置決め精度	±0.005mm
ロスモーション	0.02mm以下
ベース	材質：アルミ 黒色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	-
動的許容モーメント (注2)	Ma : 275N·m Mb : 275N·m Mc : 275N·m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下（結露なきこと）
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	インクリメンタル
エンコーダーパルス数	1μm
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注2) 基準定格寿命10,000km、標準荷重係数3の場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

スライダートイプモーメント方向

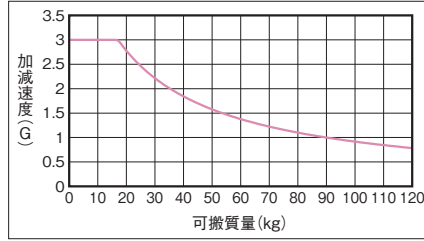


ストロークと最高速度

ストローク (mm)	420~3525 (135mm毎)
最高速度 (mm/s)	2500

加減速度と可搬質量の相関図

速度2500mm/sで動作させた場合の可搬質量別の加減速度を表しています。ご希望の搬送条件(ワーク質量)から機種選定の目安としてご使用ください。



(注) デューティーは考慮されていませんのでご注意ください。

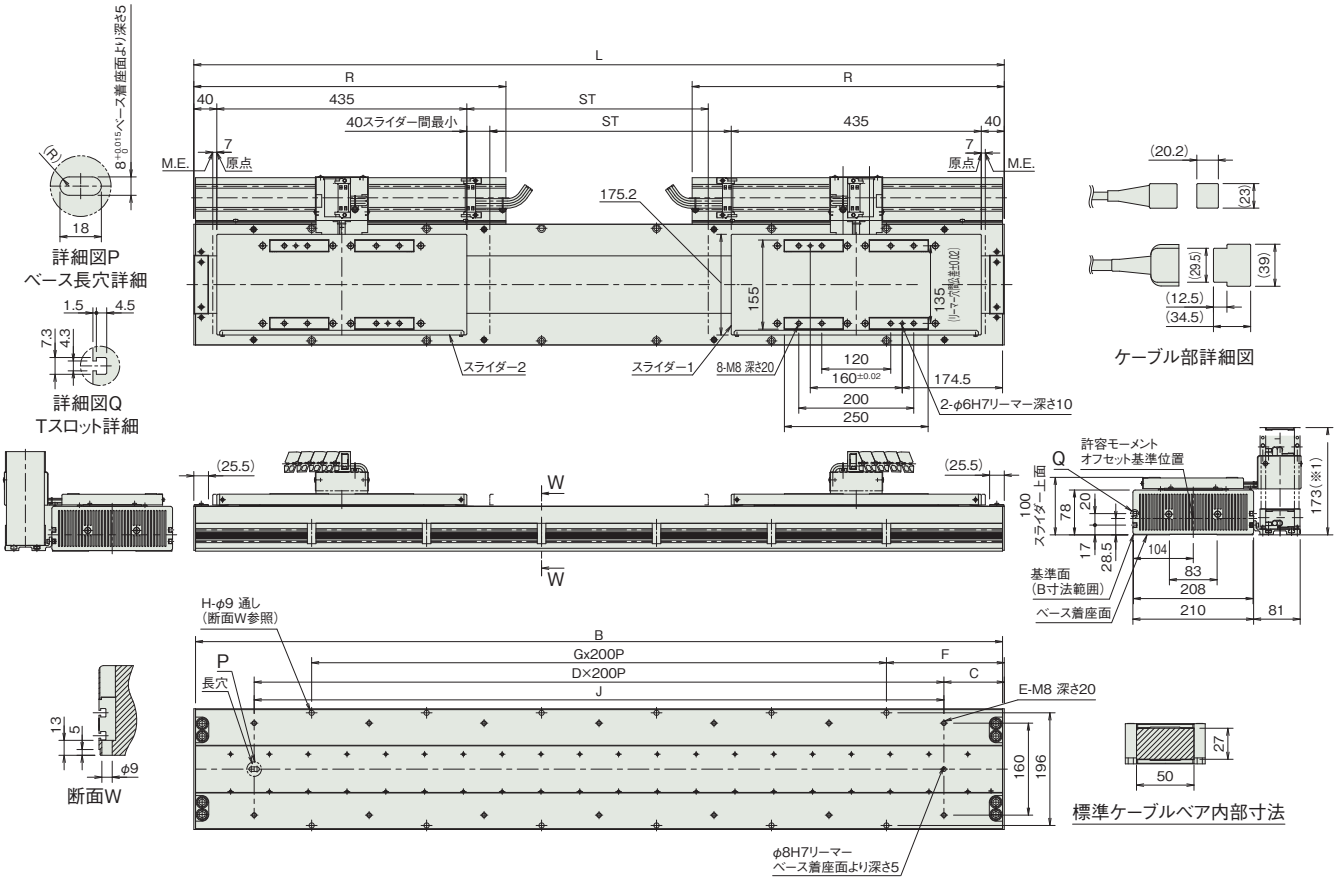
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



*1 ケーブルペアが膨らみ下記寸法より若干大きくなる可能性があります。
(注) 原点復帰時はスライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド



■ストローク別寸法

ストローク	420	555	690	825	960	1095	1230	1365	1500	1635	1770	1905	2040	2175	2310	2445	2580	2715	2850	2985	3120	3255	3390	3525
L	1410	1545	1680	1815	1950	2085	2220	2355	2490	2625	2760	2895	3030	3165	3300	3435	3570	3705	3840	3975	4110	4245	4380	4515
B	1404	1539	1674	1809	1944	2079	2214	2349	2484	2619	2754	2889	3024	3159	3294	3429	3564	3699	3834	3969	4104	4239	4374	4509
C	105	172.5	40	107.5	175	42.5	110	177.5	45	112.5	180	47.5	115	182.5	50	117.5	185	52.5	120	187.5	55	122.5	190	57.5
D	6	6	8	8	8	10	10	10	12	12	12	14	14	14	16	16	16	18	18	18	20	20	20	22
E	14	14	18	18	18	22	22	22	26	26	26	30	30	30	34	34	34	38	38	38	42	42	42	46
F	205	72.5	140	207.5	75	142.5	210	77.5	145	212.5	80	147.5	215	82.5	150	217.5	85	152.5	220	87.5	155	222.5	90	157.5
G	5	7	7	7	9	9	9	11	11	11	13	13	13	15	15	15	17	17	17	19	19	19	21	21
H	12	16	16	16	20	20	20	24	24	24	28	28	28	32	32	32	36	36	36	40	40	40	44	44
J	1200	1200	1600	1600	1600	2000	2000	2000	2400	2400	2400	2800	2800	2800	3200	3200	3200	3600	3600	3600	4000	4000	4000	4400
R	543	613	683	763	833	903	973	1043	1123	1163	1243	1313	1383	1453	1503	1573	1643	1723	1793	1843	1913	1983	2053	2123

■ストローク別質量

ストローク	420	555	690	825	960	1095	1230	1365	1500	1635	1770	1905	2040	2175	2310	2445	2580	2715	2850	2985	3120	3255	3390	3525
質量 (kg)	65	69	73	77	81	85	89	93	97	101	105	109	113	117	121	125	129	133	137	141	145	149	153	157

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ		
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択														
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM						
XSEL-P/Q		4	三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	-	●	-	-	-	20000	-	8-273

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
(注) XSEL-P/Qの5、6軸目は接続できません。

選定
注意事項
スライダ
リニアサーボ
ケーブル型式
一覧表

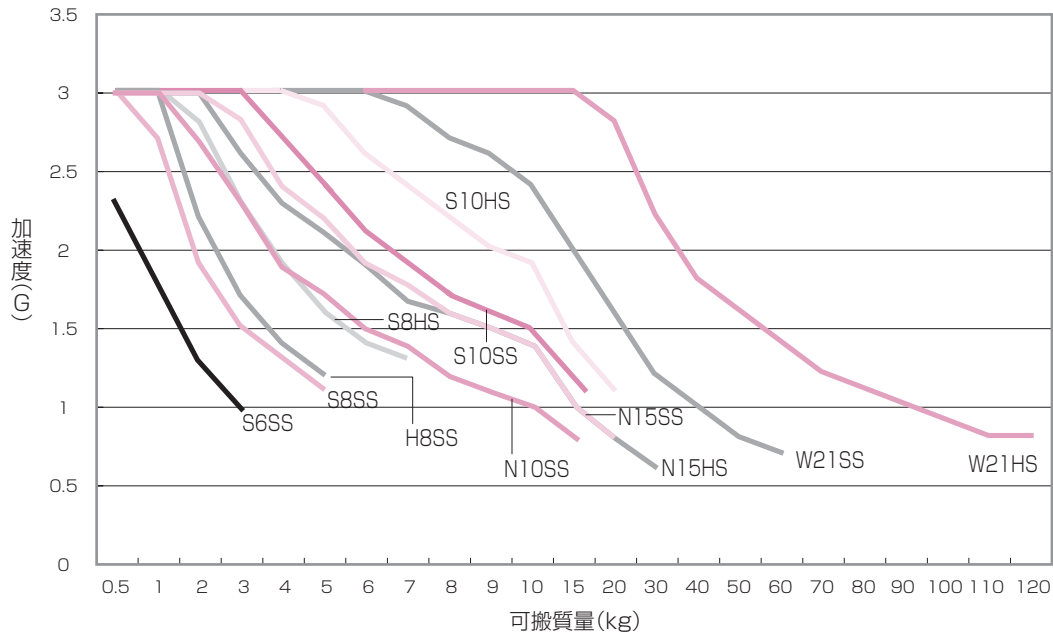
LSA
LSAS
オプション

リニアサーボタイプ 選定の目安

■ 加速度と可搬質量の相関図(機種別)

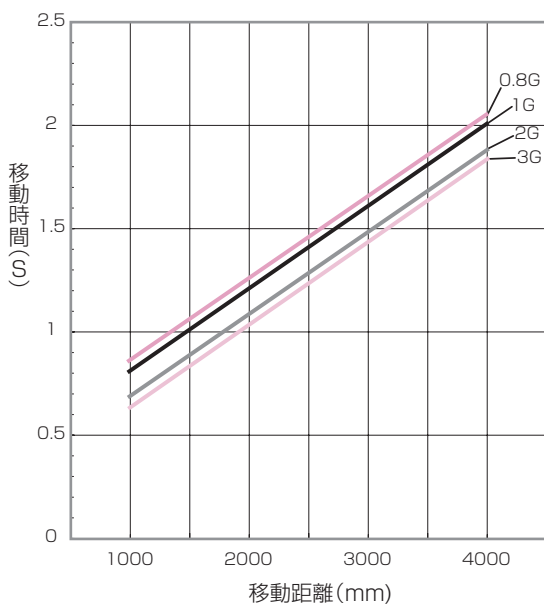
速度2500mm/sで動作させた場合の可搬質量別の最大加速度を表しています。ご希望の搬送条件(ワーク質量)から機種選定の目安としてご使用ください。

注)下記グラフは、デューティ比は考慮されていませんのでご注意ください。



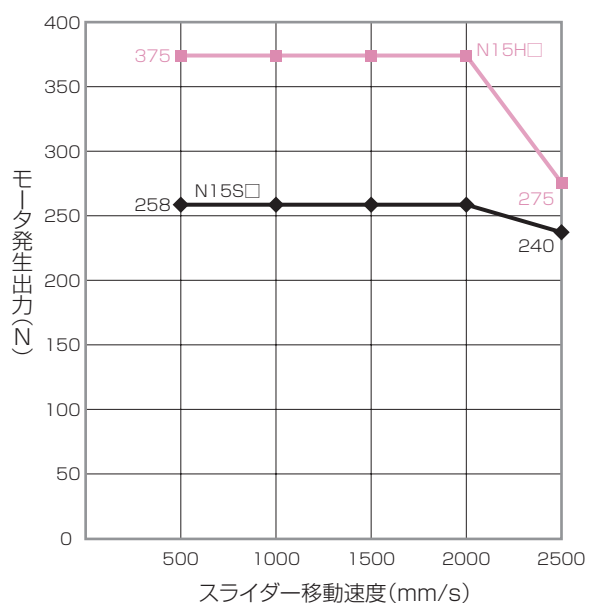
■ 速度・加速度別移動時間

加速度0.8G/1G/2G/3G、速度2500mm/sで動作させた場合の移動時間の目安です。サイクルタイムの検討の目安にご使用ください。



■ N15S□/N15H□の最大推力

N15S□/N15H□の最大推力は、スライダの移動速度により変化します。機種選定の際に目安としてご使用ください。



MEMO

Horizontal dotted lines for memo writing.

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

リニアサーボタイプ オプション

ケーブルベア選択オプション

型 式 CT2～6 / US1～6 / UM1～6

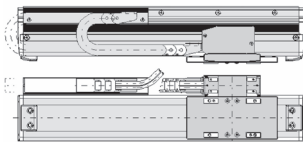
説 明 ケーブルベア選択オプションでは、取付け方向とユーザーケーブルベアの指定が選択できます。取付け方向は、通常使用(水平置き)の場合4種類から、横立て使用の場合2種類から選択ができます。装置の取付けスペースの状況に合わせて選択してください。ユーザーケーブルベアには、SタイプとMタイプが用意されています。お客様のご使用の配線本数に合わせて選択してください。

型式	取付け方向	ユーザーケーブルベア	シャフトタイプ		中型タイプ				大型タイプ	
			シングル スライダー	マルチ スライダー	N10		N15		シングル スライダー	マルチ スライダー
					シングル スライダー	マルチ スライダー	シングル スライダー	マルチ スライダー		
CT2	2	なし	●	—	●	—	●	—	●	—
CT3	3		●	—	●	—	●	—	●	—
CT4	4		●	—	●	—	●	—	●	—
CT5	5		●	●	—	—	—	—	—	—
CT6	6		●	—	—	—	—	—	—	—
US1	1		●	●	●	●	●	●	—	—
US2	2	Sタイプ付	●	—	●	—	●	—	—	—
US3	3		●	—	●	—	●	—	—	—
US4	4		●	—	●	—	●	—	—	—
US5	5		●	●	—	—	—	—	—	—
US6	6		●	—	—	—	—	—	—	—
UM1	1		Mタイプ付	●	●	●	●	●	●	—
UM2	2	●		—	●	—	●	—	—	—
UM3	3	●		—	●	—	●	—	—	—
UM4	4	●		—	●	—	●	—	—	—
UM5	5	●		●	—	—	—	—	—	—
UM6	6	●		—	—	—	—	—	—	—

【ケーブルベア取付け方向】

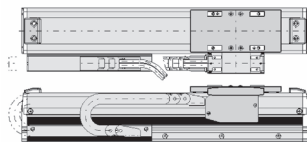
取付け方向1(標準)

ケーブルベア方向を指定しない場合の標準取付け方向。シングルスライダーは下図の方向、マルチスライダーは両端に設置されます。



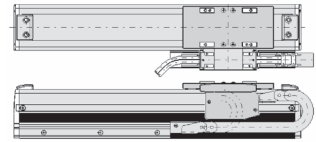
取付け方向2(勝手違い)CT2

標準に対してケーブルベア取付け勝手違いとなります。



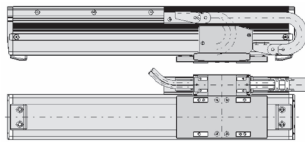
取付け方向3 CT3

標準(ケーブルベア方向1)の原点逆仕様になります。



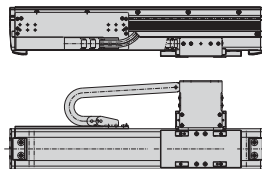
取付け方向4 CT4

CT2(ケーブルベア方向2)の原点逆仕様になります。



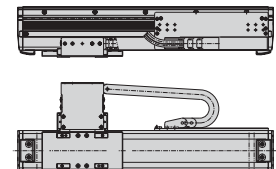
取付け方向5(横立て標準)CT5

横立て仕様時の標準取付け方向。シングルスライダーは下図の方向、マルチスライダーは両端に設置されます。



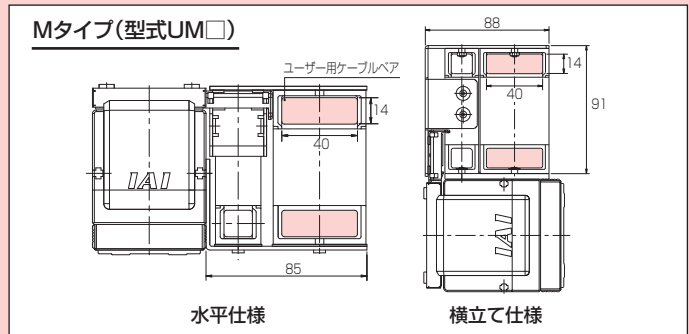
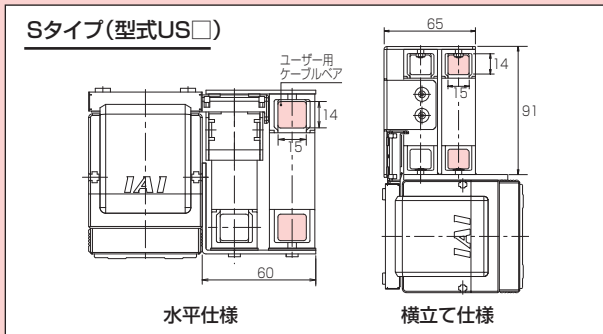
取付け方向6(勝手違い仕様)CT6

横立て仕様時のケーブルベア勝手違い。

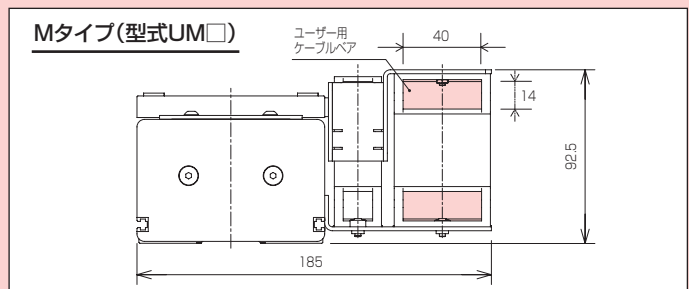
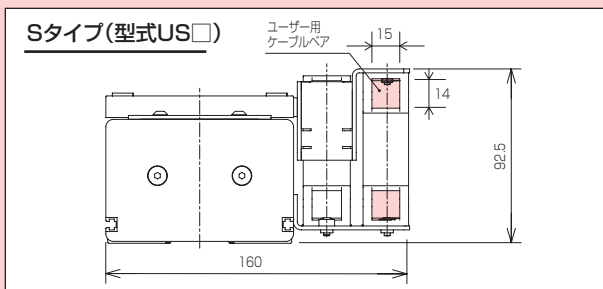


■ ユーザーケーブルベア寸法図 (LSA シリーズ、LSAS シリーズ共通)

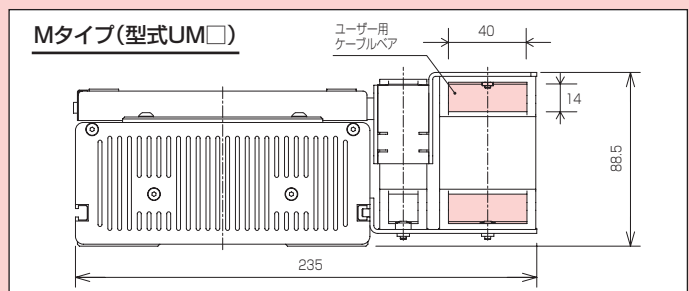
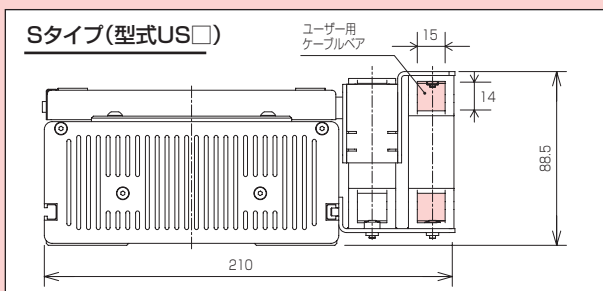
[シャフトタイプ/小型タイプ]



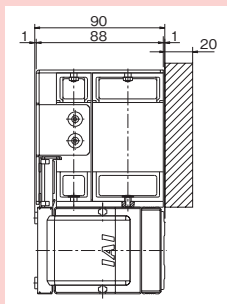
[N10SS/N10SM]



[N15SS/N15SM/N15HS/N15HM]



■ ユーザーケーブルベア UM5 選定時の注意点



左図のケーブルベア脇の斜線部に干渉物がないように空間を確保してください。
 なお、空間を確保できない場合には、ユーザー用ケーブルベアオプションUS5(Sタイプ)をご使用ください。

吊り金具

型式 **EB**

説明 アクチュエーターの設置時、アクチュエーターを吊り上げるために使用する吊り金具とアイボルトのセットです。
 ※詳細は取扱説明書をご確認ください。

リミットスイッチ

型式 **L**

説明 原点復帰を実行した際、押し当て方式はメカエンドに押し当たってから反転し原点を確定しますが、その反転のきっかけをセンサーで行うためのオプションです。

アクチュエーター・コントローラー接続ケーブル型式一覧表

縦軸のアクチュエーターと横軸のコントローラーを接続するケーブルの型式が表に記載されています。
 ケーブルの配線内容、寸法などは、型式の下に記載されている詳細ページまたは取扱説明書をご覧ください。
 接続アクチュエーターによっては、ロボットケーブルのみの設定もあります。

接続アクチュエーター		ケーブル種類	接続コントローラー			
			PMEC/PSEP	MSEP/MCON PCON-CA/CB/CGB/ CYB/PLB/POB	PCON-C/CG/CY/ PL/PO/SE・PSEL	PCON-CFA/CFB/ CGFB
RCP6 RCP6CR RCP6W RCP5 RCP5CR RCP5W	高推力タイプ(注1) SA8/WA16 RA8/RA10/RRAB/WRA16	モーターエンコーダー 一体型ケーブル	-	-	-	CB-CFA3-MPA□□□□ (→8-166ページ参照)
		モーターエンコーダー 一体型ロボットケーブル	-	-	-	CB-CFA3-MPA□□□□-RB (→8-166ページ参照)
	高推力タイプ(注1)以外	モーターエンコーダー 一体型ケーブル	-	CB-CAN-MPA□□□□ (→8-166,187ページ参照)	-	-
		モーターエンコーダー 一体型ロボットケーブル	-	CB-CAN-MPA□□□□-RB (→8-166,187ページ参照)	-	-
RCP4 RCP4CR RCP4W	SA3/RA3 グリッパタイプ(全機種) ストッパーシリンダー	モーターエンコーダー 一体型ケーブル	-	CB-CAN-MPA□□□□ (→8-166,187ページ参照)	-	-
		モーターエンコーダー 一体型ロボットケーブル	-	CB-CAN-MPA□□□□-RB (→8-166,187ページ参照)	-	-
	高推力タイプ(注1) RA6(56SP)	モーターエンコーダー 一体型ケーブル	-	-	-	CB-CFA2-MPA□□□□ (→8-167ページ参照)
		モーターエンコーダー 一体型ロボットケーブル	-	-	-	CB-CFA2-MPA□□□□-RB (→8-167ページ参照)
	上記以外の機種 SA5/SA6/SA7 RA5/RA6(56P)	モーターエンコーダー 一体型ケーブル	-	CB-CA-MPA□□□□ (→8-167,188ページ参照)	-	-
		モーターエンコーダー 一体型ロボットケーブル	-	CB-CA-MPA□□□□-RB (→8-167,188ページ参照)	-	-
RCP3		モーターエンコーダー 一体型ケーブル	-	-	-	-
		モーターエンコーダー 一体型ロボットケーブル	CB-APSEP-MPA□□□□	CB-APSEP-MPA□□□□ (→8-167,188ページ参照)	CB-PCS-MPA□□□□	-
RCP2	RTBS(L) RTCS(L)	モーターエンコーダー 一体型ロボットケーブル	CB-RPSEP-MPA□□□□	CB-RPSEP-MPA□□□□ (→8-168,188ページ参照)	CB-PCS-MPA□□□□	-
RCP2 RCP2CR RCP2W	GRSS/GRLS/GRST GRHM/GRHB SRA4R/SRGS4R SRGD4R	モーターエンコーダー 一体型ケーブル	-	-	-	-
		モーターエンコーダー 一体型ロボットケーブル	CB-APSEP-MPA□□□□	CB-APSEP-MPA□□□□ (→8-167,188ページ参照)	CB-PCS-MPA□□□□	-
	高推力タイプ(注1) HS8/RA8/RA10	モーターエンコーダー 一体型ケーブル	-	-	-	CB-CFA-MPA□□□□ (→8-167ページ参照)
		モーターエンコーダー 一体型ロボットケーブル	-	-	-	CB-CFA-MPA□□□□-RB (→8-167ページ参照)
	上記以外の機種 BA□/GR3LS/GR3LM/GRS/GRM RA2/RA3/RA4/RA6 RGS□C/RGD□C RTB(L)/RTBB(L)/RTC(L)/ RTCB(L) SA5/SA6/SA7 SS7/SS8	モーターロボットケーブル	-	-	CB-RCP2-MA□□□□	-
		エンコーダーケーブル	-	-	CB-RCP2-PB□□□□	-
エンコーダー ロボットケーブル	-	-	CB-RCP2-PB□□□□-RB	-		
モーターエンコーダー 一体型ロボットケーブル	CB-PSEP-MPA□□□□	CB-PSEP-MPA□□□□ (→8-168,188ページ参照)	-	-		
RCP2CR RCP2W	GRS/GRM GR3SS/GR3SM ロータリータイプ(全機種)	モーターエンコーダー 一体型ケーブル	CB-CAN-MPA□□□□	CB-CAN-MPA□□□□ (→8-166,187ページ参照)	-	-
		モーターエンコーダー 一体型ロボットケーブル	CB-CAN-MPA□□□□-RB	CB-CAN-MPA□□□□-RB (→8-166,187ページ参照)	CB-PCS2-MPA□□□□	-
IXP	3N□/4N□ 3C□/4C□	モーターエンコーダー 一体型ケーブル	-	-	-	-
		モーターエンコーダー 一体型ロボットケーブル	-	-	-	-
WU	S M	モーターエンコーダー 一体型ケーブル	-	-	-	-
		モーターエンコーダー 一体型ロボットケーブル	-	-	-	-

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式

ケーブル型式検索システムがおすすめです!
URL : <https://www.iai-robot.co.jp/cablesearch/search.aspx>



選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

(注1) 高推力パルスモーター(56SP、60P、86P)を使用しているアクチュエーター
(注2) アクチュエーター型式でケーブル長を指定しても付属されません。
別途型式を指定して手配が必要になります。

※□□□はケーブル長さを記入例) 080=8m

接続コントローラ						
MSEL-PC/PCX	MSEL-PCF	RCM-P6PC		R-unit		
		モーターエンコーダ一体型ケーブル	変換ケーブル/ユニット(注2)	モーターエンコーダ一体型ケーブル	変換ケーブル/ユニット(注2)	
-	CB-CFA3-MPA□□□□ (→8-271ページ参照)	-	-	CB-ADPC-MPA□□□□ (→8-123ページ参照)	CB-CAN-AJ002 (変換ケーブル) (→8-128ページ参照)	
-	CB-CFA3-MPA□□□□-RB (→8-271ページ参照)	-	-	CB-ADPC-MPA□□□□-RB (→8-123ページ参照)	-	
CB-CAN-MPA□□□□ (→8-269ページ参照)	CB-CAN-MPA□□□□ (→8-269ページ参照)	CB-ADPC-MPA□□□□ (→8-152ページ参照)	-	CB-ADPC-MPA□□□□ (→8-123ページ参照)	-	
CB-CAN-MPA□□□□-RB (→8-269ページ参照)	CB-CAN-MPA□□□□-RB (→8-269ページ参照)	CB-ADPC-MPA□□□□-RB (→8-152ページ参照)	-	CB-ADPC-MPA□□□□-RB (→8-123ページ参照)	-	
CB-CAN-MPA□□□□ (→8-269ページ参照)	CB-CAN-MPA□□□□ (→8-269ページ参照)	CB-ADPC-MPA□□□□ (→8-152ページ参照)	-	CB-ADPC-MPA□□□□ (→8-123ページ参照)	-	
CB-CAN-MPA□□□□-RB (→8-269ページ参照)	CB-CAN-MPA□□□□-RB (→8-269ページ参照)	CB-ADPC-MPA□□□□-RB (→8-152ページ参照)	-	CB-ADPC-MPA□□□□-RB (→8-123ページ参照)	-	
-	CB-CFA2-MPA□□□□ (→8-271ページ参照)	-	-	CB-ADPC-MPA□□□□ (→8-123ページ参照)	CB-CAN-AJ002 (変換ケーブル) (→8-128ページ参照)	
-	CB-CFA2-MPA□□□□-RB (→8-271ページ参照)	-	-	CB-ADPC-MPA□□□□-RB (→8-123ページ参照)	-	
CB-CA-MPA□□□□ (→8-270ページ参照)	CB-CA-MPA□□□□ (→8-270ページ参照)	CB-ADPC-MPA□□□□ (→8-152ページ参照)	CB-CAN-AJ002 (変換ケーブル)	CB-ADPC-MPA□□□□ (→8-123ページ参照)	CB-CAN-AJ002 (変換ケーブル) (→8-128ページ参照)	
CB-CA-MPA□□□□-RB (→8-270ページ参照)	CB-CA-MPA□□□□-RB (→8-270ページ参照)	CB-ADPC-MPA□□□□-RB (→8-152ページ参照)	-	CB-ADPC-MPA□□□□-RB (→8-123ページ参照)	-	
-	-	CB-RCAPC-MPA□□□□	-	CB-RCAPC-MPA□□□□ (→8-123ページ参照)	-	
CB-APSEP-MPA□□□□ (→8-270ページ参照)	CB-APSEP-MPA□□□□ (→8-270ページ参照)	CB-RCAPC-MPA□□□□-RB	-	CB-RCAPC-MPA□□□□-RB (→8-123ページ参照)	-	
CB-RPSEP-MPA□□□□ (→8-270ページ参照)	CB-RPSEP-MPA□□□□ (→8-270ページ参照)	CB-RPSEP-MPA□□□□	RCM-CV-APCS(変換ユニット) CB-ADPC-MPA□□□□-RB (→8-152ページ参照)	CB-RPSEP-MPA□□□□ (→8-124ページ参照)	RCM-CV-APCS(変換ユニット) (→8-128ページ参照) CB-ADPC-MPA□□□□(-RB) (→8-123ページ参照)	
-	-	CB-RCAPC-MPA□□□□	-	CB-RCAPC-MPA□□□□ (→8-123ページ参照)	-	
CB-APSEP-MPA□□□□ (→8-270ページ参照)	CB-APSEP-MPA□□□□ (→8-270ページ参照)	CB-RCAPC-MPA□□□□-RB	-	CB-RCAPC-MPA□□□□-RB (→8-123ページ参照)	-	
-	CB-CFA-MPA□□□□ (→8-271ページ参照)	-	-	CB-CFA-MPA□□□□ (→8-124ページ参照)	RCM-CV-APCS(変換ユニット) (→8-128ページ参照)	
-	CB-CFA-MPA□□□□-RB (→8-271ページ参照)	-	-	CB-CFA-MPA□□□□-RB (→8-124ページ参照)	CB-ADPC-MPA□□□□(-RB) (→8-123ページ参照)	
-	-	-	-	-	-	
-	-	-	-	-	-	
-	-	-	-	-	-	
CB-PSEP-MPA□□□□ (→8-270ページ参照)	CB-PSEP-MPA□□□□ (→8-270ページ参照)	CB-PSEP-MPA□□□□	RCM-CV-APCS(変換ユニット) CB-ADPC-MPA□□□□-RB (→8-152ページ参照)	CB-PSEP-MPA□□□□ (→8-124ページ参照)	RCM-CV-APCS(変換ユニット) (→8-128ページ参照) CB-ADPC-MPA□□□□(-RB) (→8-123ページ参照)	
CB-CAN-MPA□□□□ (→8-269ページ参照)	CB-CAN-MPA□□□□ (→8-269ページ参照)	CB-ADPC-MPA□□□□ (→8-152ページ参照)	-	CB-ADPC-MPA□□□□ (→8-123ページ参照)	-	
CB-CAN-MPA□□□□-RB (→8-269ページ参照)	CB-CAN-MPA□□□□-RB (→8-269ページ参照)	CB-ADPC-MPA□□□□-RB (→8-152ページ参照)	-	CB-ADPC-MPA□□□□-RB (→8-123ページ参照)	-	
CB-CAN-MPA□□□□ (→8-269ページ参照)	-	-	-	-	-	
CB-CAN-MPA□□□□-RB (→8-269ページ参照)	-	-	-	-	-	
CB-CAN-MPA□□□□ (→8-269ページ参照)	CB-CAN-MPA□□□□ (→8-269ページ参照)	-	-	CB-ADPC-MPA□□□□ (→8-123ページ参照)	-	
CB-CAN-MPA□□□□-RB (→8-269ページ参照)	CB-CAN-MPA□□□□-RB (→8-269ページ参照)	-	-	CB-ADPC-MPA□□□□-RB (→8-123ページ参照)	-	

アクチュエーター・コントローラー接続ケーブル型式一覧表

縦軸のアクチュエーターと横軸のコントローラーを接続するケーブルの型式が表に記載されています。
 ケーブルの配線内容、寸法などは、型式の下に記載されている詳細ページまたは取扱説明書をご覧ください。
 接続アクチュエーターによっては、ロボットケーブルのみの設定もあります。

接続アクチュエーター		ケーブル種類	接続コントローラー			
			AMEC/ASEP	MSEP/MCON	ACON-CA/CB/CGB/ CYB/PLB/POB	ACON-C/CG/CY/ PL/PO/SE-ASEL
RCA2 RCA2CR RCA2W	CNS(小型コネクタ仕様) オプションあり	モーターエンコーダー 一体型ケーブル	-	CB-CAN-MPA□□□	CB-CAN-MPA□□□ (→8-201,213ページ参照)	-
		モーターエンコーダー 一体型ロボットケーブル	-	CB-CAN-MPA□□□-RB	CB-CAN-MPA□□□-RB (→8-201,213ページ参照)	-
	CNS(小型コネクタ仕様) オプションなし	モーターエンコーダー 一体型ケーブル	-	-	-	-
		モーターエンコーダー 一体型ロボットケーブル	CB-APSEP-MPA□□□	CB-APSEP-MPA□□□	CB-APSEP-MPA□□□ (→8-201,213ページ参照)	CB-ACS-MPA□□□
RCA RCACR RCAW	SRA4R SRGS4R SRGD4R	モーターエンコーダー 一体型ケーブル	-	-	-	-
		モーターエンコーダー 一体型ロボットケーブル	CB-APSEP-MPA□□□	CB-APSEP-MPA□□□	CB-APSEP-MPA□□□ (→8-201,213ページ参照)	CB-ACS-MPA□□□
	上記以外の 機種	モーターケーブル	-	-	-	CB-ACS-MA□□□
		エンコーダーケーブル	-	-	-	CB-ACS-PA□□□
		エンコーダー ロボットケーブル	-	-	-	CB-ACS-PA□□□-RB
モーターエンコーダー 一体型ロボットケーブル	CB-ASEP2-MPA□□□	CB-ASEP2-MPA□□□	CB-ASEP2-MPA□□□ (→8-201,213ページ参照)	-		
RCD	RA1DA	モーターエンコーダー 一体型ケーブル	-	CB-CA-MPA□□□	-	-
		モーターエンコーダー 一体型ロボットケーブル	-	CB-CA-MPA□□□-RB	-	-
		モーターエンコーダー 一体型ケーブル	-	CB-CAN-MPA□□□	-	-
		モーターエンコーダー 一体型ロボットケーブル	-	CB-CAN-MPA□□□-RB	-	-
	GRSNA	モーターエンコーダー 一体型ケーブル	-	CB-CAN-MPA□□□	-	-
		モーターエンコーダー 一体型ロボットケーブル	-	CB-CAN-MPA□□□-RB	-	-
RCL	RA1L/2L/3L (プレーキ付き)(注2)(注3)	モーターエンコーダー 一体型ロボットケーブル	CB-APSEP-MPBA□□□	CB-APSEP-MPBA□□□	CB-APSEP-MPBA□□□	CB-ACS-MPBA□□□
	上記以外の機種	モーターエンコーダー 一体型ロボットケーブル	CB-APSEP-MPA□□□	CB-APSEP-MPA□□□	CB-APSEP-MPA□□□ (→8-201,213ページ参照)	CB-ACS-MPA□□□

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

ケーブル型式検索システムがおすすめです!
URL : <https://www.iai-robot.co.jp/cablesearch/search.aspx>



- (注1) アクチュエーター型式でケーブル長を指定しても付属されません。
別途型式を指定して手配が必要になります。
- (注2) ブレーキ付き(B/BN)の場合、ブレーキケーブル(CB-RCLB-BJ□□□)が必要になります。
- (注3) RCLのブレーキ付きアクチュエーターはR-unitに接続できません。

※□□□はケーブル長さを記入
例) O80=8m

接続コントローラー

	DSEP DCON-CA/CB/CGB/ CYB/PLB/POB	RCM-P6AC		RCM-P6DC	R-unit	
		モーターエンコーダー 一体型ケーブル	変換ケーブル/ユニット (注2)		モーターエンコーダー 一体型ケーブル	変換ケーブル/ユニット (注2)
	-	CB-ADPC-MPA□□□ (→8-152ページ参照)	-	-	CB-ADPC-MPA□□□ (→8-123ページ参照)	-
	-	CB-ADPC-MPA□□□-RB (→8-152ページ参照)	-	-	CB-ADPC-MPA□□□-RB (→8-123ページ参照)	-
	-	CB-RCAPC-MPA□□□	-	-	CB-RCAPC-MPA□□□ (→8-123ページ参照)	-
	-	CB-RCAPC-MPA□□□-RB	-	-	CB-RCAPC-MPA□□□-RB (→8-123ページ参照)	-
	-	-	-	-	CB-RCAPC-MPA□□□ (→8-123ページ参照)	-
	-	CB-APSEP-MPA□□□	RCM-CV-APCS(変換ユニット) CB-ADPC-MPA□□□-RB (→8-152ページ参照)	-	CB-RCAPC-MPA□□□-RB (→8-123ページ参照)	-
	-	-	-	-	-	-
	-	-	-	-	-	-
	-	-	-	-	-	-
	-	CB-ASEP2-MPA□□□	RCM-CV-APCS(変換ユニット) CB-ADPC-MPA□□□-RB (→8-152ページ参照)	-	CB-APSEP2-MPA□□□ (→8-124ページ参照)	RCM-CV-APCS(変換ユニット) (→8-128ページ参照) CB-ADPC-MPA□□□(-RB) (→8-123ページ参照)
	CB-CA-MPA□□□	-	-	-	-	-
	CB-CA-MPA□□□-RB	-	-	-	-	-
	CB-CAN-MPA□□□ (→8-201,213ページ参照)	-	-	CB-ADPC-MPA□□□ (→8-152ページ参照)	CB-ADPC-MPA□□□ (→8-123ページ参照)	-
	CB-CAN-MPA□□□-RB (→8-201,213ページ参照)	-	-	CB-ADPC-MPA□□□-RB (→8-152ページ参照)	CB-ADPC-MPA□□□-RB (→8-123ページ参照)	-
	CB-CAN-MPA□□□ (→8-201,213ページ参照)	-	-	CB-ADPC-MPA□□□ (→8-152ページ参照)	CB-ADPC-MPA□□□ (→8-123ページ参照)	-
	CB-CAN-MPA□□□-RB (→8-201,213ページ参照)	-	-	CB-ADPC-MPA□□□-RB (→8-152ページ参照)	CB-ADPC-MPA□□□-RB (→8-123ページ参照)	-
	-	-	-	-	-	-
	-	-	-	-	CB-RCAPC-MPA□□□(-RB) (注3)(→8-123ページ参照)	-

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

アクチュエーター・コントローラー接続ケーブル型式一覧表

縦軸のアクチュエーターと横軸のコントローラーを接続するケーブルの型式が表に記載されています。
 ケーブルの配線内容、寸法などは、型式の下に記載されている詳細ページまたは取扱説明書をご覧ください。
 接続アクチュエーターによっては、ロボットケーブルのみの設定もあります。

シリーズ	タイプ	SCON/SSEL/XSEL-P/Q/R/S/RA/SA MSCON (※接続不可の機種があります。)		R-unit		エンコーダー ケーブル	エンコーダー ロボットケーブル		
		モーター ケーブル	モーター ロボットケーブル	モーター ケーブル	モーター ロボットケーブル				
RCS4(CR)		CB-RCC-MA□□□□ (→8-227,255、 308ページ参照)	CB-RCC-MA□□□□-RB (→8-227,255、 308ページ参照)	CB-RCC1-MA□□□□ (→8-125ページ参照)	CB-X2-MA□□□□ (→8-125ページ参照)	-	CB-X1-PA□□□□ (→8-126,229,256、 309ページ参照)		
RCS3 RCS3P	RA15R/RA20R	-	CB-RCS3-MA□□□□-RB (→8-243ページ参照)	-	-	-	CB-RCS3-PLA□□□□-RB (→8-243ページ参照)		
	RA4R/RA6R/ RA7R /RA8R/RA10R	CB-RCC-MA□□□□ (→8-227,242,255、 308ページ参照)	CB-RCC-MA□□□□-RB (→8-227,242,255、 308ページ参照)	CB-RCC1-MA□□□□ (→8-125ページ参照)	CB-X2-MA□□□□ (→8-125ページ参照)	CB-RCS2-PLDA□□□□ (→8-242ページ参照)	CB-RCS2-PLDA□□□□-RB (→8-242ページ参照)		
	CTZ5C CT8C					-	CB-X1-PA□□□□ (→8-126,229,256、 309ページ参照)		
	上記以外の 機種					CB-RCS2-PA□□□□ (→8-228,255、 307ページ参照)	CB-X3-PA□□□□ (→8-228,255、 307ページ参照)		
RTC□L	CB-RCS2-PLA□□□□ (→8-229,255、 308ページ参照)					CB-X2-PLA□□□□ (→8-229,255、 308ページ参照)			
RCS3CR RCS3PCR RCS2 RCS2CR RCS2W	RT6	CB-RCC-MA□□□□ (→8-227,242,255、 308ページ参照)	CB-RCC-MA□□□□-RB (→8-227,242,255、 308ページ参照)	CB-RCC1-MA□□□□ (→8-125ページ参照)	CB-X2-MA□□□□ (→8-125ページ参照)	CB-RCS2-PLA□□□□ (→8-229,255、 308ページ参照)	CB-X2-PLA□□□□ (→8-229,255、 308ページ参照)		
	上記以外の 機種					CB-RCS2-PA□□□□ (→8-228,255、 307ページ参照)	CB-X3-PA□□□□ (→8-228,255、 307ページ参照)		
	ブレーキ無					CB-RCS2-PLA□□□□ (→8-229,255、 308ページ参照)	CB-X2-PLA□□□□ (→8-229,255、 308ページ参照)		
RCS2	RA13R (注1) (注2)	ロードセル無	CB-RCC-MA□□□□ (→8-227,242,255、 308ページ参照)	CB-RCC-MA□□□□-RB (→8-227,242,255、 308ページ参照)	CB-RCC1-MA□□□□ (→8-125ページ参照)	CB-X2-MA□□□□ (→8-125ページ参照)	【アクチュエーター～ ブレーキボックス】 CB-RCS2-PLA□□□□ (→8-229,255、 308ページ参照)	【アクチュエーター～ ブレーキボックス】 CB-X2-PLA□□□□ (→8-229,255、 308ページ参照)	
							ブレーキ付 (ブレーキ ボックス付)	【ブレーキボックス～ コントローラー】 CB-RCS2-PLA□□□□ (→8-229,255、 308ページ参照)	【ブレーキボックス～ コントローラー】 CB-X2-PLA□□□□ (→8-229,255、 308ページ参照)
							ブレーキ付 (ブレーキ ボックス無)	【アクチュエーター～ ブレーキボックス】 CB-RCS2-PLA□□□□ (→8-229,255、 308ページ参照)	【アクチュエーター～ ブレーキボックス】 CB-X2-PLA□□□□ (→8-229,255、 308ページ参照)
	ロードセル付 ※1	ブレーキ無	CB-RCS2-PLLA□□□□ (→8-243ページ参照)	CB-RCS2-PLLA□□□□-RB (→8-243ページ参照)					
		ブレーキ付 (ブレーキ ボックス付)	【アクチュエーター～ ブレーキボックス】 CB-RCS2-PLA□□□□ (→8-229,242、 255,308 ページ参照)	【アクチュエーター～ ブレーキボックス】 CB-X2-PLA□□□□ (→8-229,242、 255,308 ページ参照)					
		【ブレーキボックス～ コントローラー】 CB-RCS2-PLLA□□□□ (→8-243ページ参照)	【ブレーキボックス～ コントローラー】 CB-RCS2-PLLA□□□□-RB 【ロードセル～ コントローラー】 CB-LDC-CTL□□□□-JY (→8-243ページ参照)						
ブレーキ付 (ブレーキ ボックス無) ※2	【アクチュエーター～ ブレーキボックス】 CB-RCS2-PLA□□□□ (→8-229,242、 255,308 ページ参照)	【アクチュエーター～ ブレーキボックス】 CB-X2-PLA□□□□ (→8-229,242、 255,308 ページ参照)							

※1 ロードセル付アクチュエーターには、CB-LDC-CTL□□□□(ベア内ケーブル)が付属されます。
 ※2 CB-RCS2-PLLA□□□□(ブレーキボックス～コントローラー間)、CB-LDC-CTL□□□□-JY(ロードセル～コントローラー間)が別途必要になります。

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

ケーブル型式検索システムがおすすめです!
URL : <https://www.iai-robot.co.jp/cablesearch/search.aspx>



選定

(注1) リミットスイッチ付のアクチュエーターを動作する場合は、リミットスイッチ付仕様のケーブルになります。
(リミットスイッチの配線を内蔵しています。)
(注2) RCS2-RA13Rは、MSCONでは動作できません。

※□□□はケーブル長さを記入例) 080=8m

シリーズ	タイプ	SCON/SSEL/XSEL-P/Q/R/S/RA/SA MSCON (※接続不可の機種があります。)		エンコーダー ロボットケーブル		
		モーター ロボットケーブル	R-unit モーター ロボットケーブル			
ISB ISPB	SXM/SXL MXM/MXL MXMX LXM/LXL LXMX/LXUWX WXM/WXMX	CB-X-MA□□□ (→8-228, 255, 308ページ参照)	CB-X2-MA□□□ (→8-125ページ参照)	CB-X1-PA□□□ (標準仕様) (→8-126, 229, 256, 309ページ参照) ※バッテリーレスアプソ仕様で ケーブル長が20mを超え30m以下の場合 CB-X1-PA□□□-AWG24 (→8-126, 229, 256, 309ページ参照)		
ISDB ISPDB ISDBCR ISPDBCR	S M MX L LX			CB-X1-PLA□□□ (注1) (リミットスイッチ付仕様) (→8-126, 229, 256, 309ページ参照) ※バッテリーレスアプソ仕様で ケーブル長が20mを超え30m以下の場合 CB-X1-PLA□□□-AWG24 (→8-126, 229, 256, 309ページ参照)		
SSPA SSPDACR	SXM/MXM/LXM					
ISA ISPA ISACR ISPACR	SXM/SYM/SZM MXM/MYM/MZM MXMX LXM/LYM/LZM LXMX/LXUWX WXM/WXMX				CB-X1-PA□□□ (標準仕様) (→8-126, 229, 256, 309ページ参照)	
ISDA ISPDA ISDACR ISPDACR	S M MX L LX				CB-X1-PLA□□□ (注1) (リミットスイッチ付仕様) (→8-126, 229, 256, 309ページ参照)	
IF	SA MA					
FS	NM/WM LM/HM					
RS	RS-30/60					
NSA	MXMS/MXMM LXMS/LXMM LXMXS/LXMXM WXMS/WXMM WXMXS/WXMXM				CB-X1-PA□□□ (標準仕様) (→8-126, 229, 256, 309ページ参照)	
NS	SXMS/SXMM SZMS/SZMM MXMS/MXMM MXMXS MZMS/MZMM LXMS/LXMM LXMXS LZMS/LZMM				CB-X3-PA□□□ (標準仕様) (→8-126, 228, 255, 307ページ参照) CB-X2-PLA□□□ (注1) (リミットスイッチ付仕様) (→8-127, 229, 255, 308ページ参照)	
ZR	S M				Z軸 : CB-X1-PA□□□ (→8-126, 229, 256, 309ページ参照) R軸 : CB-X1-PLA□□□ (注1) (→8-126, 229, 256, 309ページ参照)	
DD DDCR DDW DDA DDACR	T18□/LT18□ H18□/LH18□			CB-XMC-MA□□□ (→8-227, 255, 308ページ参照)	CB-XMC1-MA□□□ (→8-125ページ参照)	CB-X3-PA□□□ (標準仕様) (→8-126, 228, 255, 307ページ参照)

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

アクチュエーター・コントローラー接続ケーブル型式一覧表

(注1) リミットスイッチ付のアクチュエーターを動作する場合は、リミットスイッチ付仕様のケーブルになります。
(リミットスイッチの配線を内蔵しています。)

※□□□はケーブル長さを記入
例) 080=8m

シリーズ	タイプ	SCON/SSEL/XSEL-P/Q/R/S/RA/SA MSCON (*接続不可の機種があります。)	R-unit	エンコーダー ロボットケーブル
		モーター ロボットケーブル	モーター ロボットケーブル	
LSA	S6 S8 S10	CB-X-MA□□□ (→8-228, 255, 308ページ参照)	CB-X2-MA□□□ (→8-125ページ参照)	CB-X3-PA□□□ (→8-126, 228, 255, 307ページ参照)
	H8			
	L15			
	N10 N15 N19			
	W21	CB-XMC-MA□□□ (→8-227, 255, 308ページ参照)	CB-XMC1-MA□□□ (→8-125ページ参照)	CB-X2-PLA□□□ (注1) (リミットスイッチ付仕様) (→8-127, 229, 255, 308ページ参照)
LSAS	N10 N15	CB-X-MA□□□ (→8-228, 255, 308ページ参照)	CB-X2-MA□□□ (→8-125ページ参照)	CB-X1-PA□□□ (標準仕様) (→8-126, 229, 256, 309ページ参照)
ISDCR ISPDCR	S M MX L LX	CB-X-MA□□□ (→8-228, 255, 308ページ参照)	CB-X2-MA□□□ (→8-125ページ参照)	CB-X1-PA□□□ (標準仕様) (→8-126, 229, 256, 309ページ参照)
ISPDCR	W WX			CB-X1-PLA□□□ (注1) (リミットスイッチ付仕様) (→8-126, 229, 256, 309ページ参照)
ISDACR ISPDACR	S M MX L LX W WX			ISDBCR-ISPDBCR(バッテリーレス仕様)で、 21m以上30m以下の場合 CB-X1-PA□□□-AWG24 (標準仕様) (→8-126, 229, 256, 309ページ参照)
ISDBCR ISPDBCR	S M MX L LX			CB-X1-PLA□□□-AWG24 (リミットスイッチ付仕様) (→8-126, 229, 256, 309ページ参照)
SSPDACR	S M L			
ISWA ISPWA	S M L			CB-XEU-MA□□□ (→8-230, 256, 310ページ参照)

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

アクチュエーターケーブル ロボットケーブル対応一覧表

アクチュエーターケーブルがロボットケーブル対応か非ロボットケーブル対応かを以下の表に記載しています。
 ジョイント式は、アクチュエーターケーブルがなく、モーター・エンコーダーケーブルを直接アクチュエーターに接続する
 様式になります。

ロボットケーブル対応 ○…対応 ×…非対応 ……ジョイント式によりアクチュエーターケーブルなし

機種		ロボット ケーブル 対応
ISA	S,M,L	×
	W	×
ISB	S,M,L	○
ISDA	S,M,L	×
ISDB	S,M,L	○
SSPA	S,M,L	○
NS	S,M,L	○
IF	SA,MA	×
FS	NM,NO	×
	WM,WO	×
	LM,HM,LO	×
RS	30,60	○
ZR	S,M	×
ISDACR	S,M,L	×
	S,M,L(ESD)	×
	W	×
ISDBCR	S,M,L	○
SSPACR	S,M,L	○
ISWA	S,M,L	×
LSA	S6,S8,S10	○
	H8	○
	L15	○
	N10,N15,N19	○
	W21S	○
	W21H	○
LSAS	N10,N15	○
TT	A,C	-
TTA	A,C	-
IX	NNN1*O5(小型)	×
	NNN****	×
	NNN1****(超大型)	-
	NSN****	×
	TNN****	×
	HNN****	×
	NNC****	×
	NNW****	×
	NNN1***H	×
	NNN****H	×
	NSN****H	×
	TNN****H	×
	HNN****H	×
	NNC****H	×
	NNW****H	×
	IXP	3N****,4N****
WU	S,M	○

機種		ロボット ケーブル 対応
RCP2	SA5,6,7	×
	SS7,8	×
	HS8	×
RCP3	BA6,7	×
	SA2	○
RCP4	SA3,4,5,6	-
	SA3	-
RCP5	SA5,6,7	×
	SA4,6,7	-
RCP6(CR)	BA4,6,7	-
	SA4,6,7,8	-
ERC2	WSA10,12,14,16	-
	SA6,7	○
ERC3	SA5,7	-
RCA	SA4,5,6	×
	SS4,5,6	×
RCA2	SA3,4,5,6	-
RCS2	SA4,5,6,7	×
	SS7,8	×
RCS3	SA8	×
	SS8	×
RCS4	CT8	○
	全機種	○
RCP2CR	SA5,6,7	×
	SS7,8	×
RCP4CR	HS8	×
	SA5,6,7	×
RCP5CR	SA4,6,7	-
RCACR	SA3,4,5,6	×
RCS2CR	SA4,5,6,7	×
	SS7,8	×
RCS3CR	SA8	×
	SS8	×
RCP2	RA2	×
	RA3	×
	RA4,6	×
	RA8	×
	RA10	×
	SRA4R	○
RCP3	RA2(すべりねじ)	○
	RA2(ボールねじ)	○
RCP4	RA3	-
RCP5	RA5,6	×
RCP6	RA4,6,7,8,10	-
	RA4,6,7,8	-
	RRA4,6,7,8	-
ERC2	WRA10,12,14,16	-
	RA6,7	○
ERC3	RA4,6	-
RCA	RA3,4	×
	SRA4R	○
RCA2	R*3N,4N(すべりねじ)	○
	R*3N,4N(ボールねじ)	○
RCP6	RA2	×
RCP6(S)W	GRT7	○
RCA2CR/W	全機種	○
RCS2CR/W	細小型	○

機種		ロボット ケーブル 対応
RCS2	RA4	×
	RA5	○
	RA13R	×
	SRA7BD	○
RCS3	**5N	×
	RA4,6,7,8,10	○
RCP3	TA3,4	-
	TA5,6,7	-
RCP6	TA4,6,7	-
RCS3	CTZ5C	○
RCA	A4,5,6	×
RCA2	TA4,5,6,7	-
	**3N,4N(すべりねじ)	○
RCS2	**3N,4N(ボールねじ)	○
	A4,5,6	×
RCP2	F5D	○
	GRSS,GRLS	×
	GRS,GRM	×
	GRST	○
	GR3L,GR3S	×
RCP4	GRHM,GRHB	-
	GRSML,GRSL,GRSWL	○
	GRLM,GRL,GRWL	○
RCD	GRSNA	×
RCS2	GR8	×
RCP2CR	GRSS,GRLS	×
	GRS,GRM	×
	GR3L,GR3S	×
RCP2W	GRSS,GRLS	×
	GRS,GRM	×
	GR3L,GR3S	×
RCP2	RT*S(小型)	×
	RT* (中型)	○
RCS2	RT*B(大型)	○
	RT6,7	×
DD	中空ロータリ	×
DDA	*18	○
RCP2CR	RT*S(小型)	○
	RT* (中型)	○
	RT*B(大型)	○
DDCR	*18	○
DDACR	*18	○
RCP2W	RT*S(小型)	○
	RT* (中型)	○
	RT*B(大型)	○
DDW	*18	○
RCP2W	SA16	×
	RA4,6	×
RCP4W	RA10	×
	SA5,6,7	○
RCP5W	RA6,7	○
RCAW	RA8,10	○
RCS2W	RA3,4	×
CT4	RA4	×
RCD	G1	-
RCP4	RA1D	×
	ST68,615	×
	ST4525	-

選定

注意事項

スライダ

リニアサーボ

ケーブル型式
一覧表

R-unit

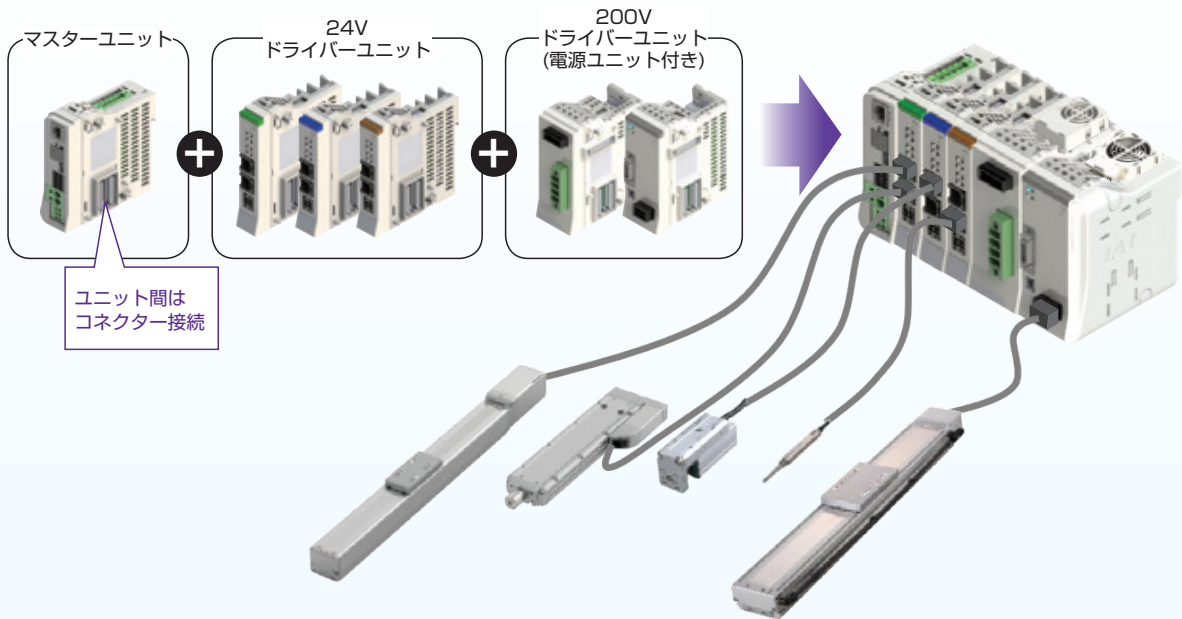
ユニット連結型コントローラー



(※1)取得状況は機種により異なります。詳細は8-88~90をご確認ください。

組合わせ多彩!!ユニット連結型のコントローラー

必要軸数だけのドライバーを組合わせることで、コンパクトなコントローラーとなり設備の省スペース化を実現できます。
24V系モーターと200V系モーターを搭載したアクチュエーターの混在制御が可能です。



ドライバーユニットの共通化

制御方法に合わせ、マスターユニットを変えるだけでシステムの変更ができます。
ドライバーユニットは共通で使用することができます。

R-unit



マスターユニット

ポジショナータイプ	プログラムタイプ
RCON	RSEL

OR

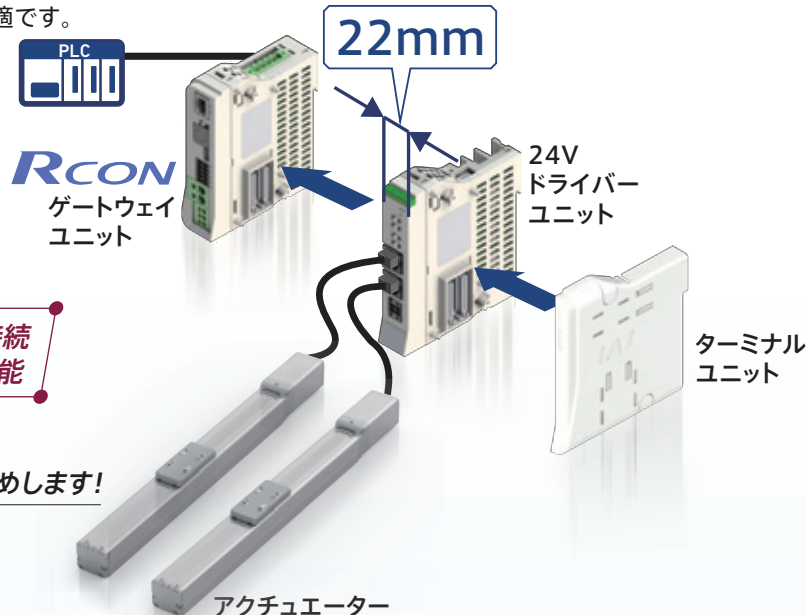
ドライバーユニット

共通化

RCON

2軸以上のアクチュエーターにはRCONがお奨めです。

横幅22mmのドライバーユニット1台に、アクチュエーターが最大2軸接続できますので、制御盤の省スペース化に最適です。



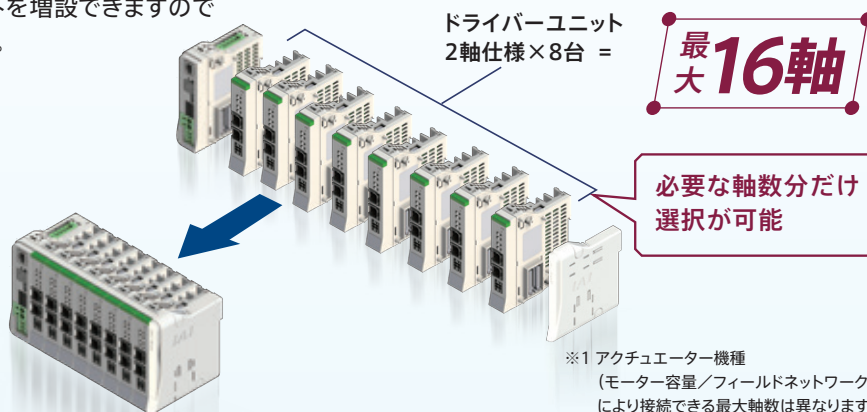
アクチュエーター **2軸** 接続可能

2軸以上ご使用予定の

お客様にRCONをお奨めします!

最大16軸^{※1}のアクチュエーター接続が可能です。

必要なだけドライバーユニットを増設できますのでスペースの無駄が発生しません。



最大85%^{※2}の制御盤省スペース化と最大60%のコスト削減を実現します。

※2 アイエイアイ製品比較

1台のドライバーユニットに1軸のアクチュエーターを接続するタイプと比較すると最大で約85%の制御盤省スペース化が図れます。

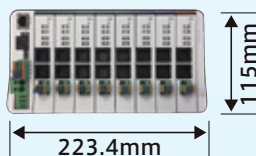
従来タイプ(下記【比較例】)は、コントローラー台数分ネットワークオプションの搭載が必要です。RCONはゲートウェイ1台でアクチュエーター最大16軸分のドライバーユニットを制御できますので最大約60%のコスト削減が図れます。複数軸ご使用の場合に、特にお奨めです。

PCON-CB × 16台



RCON × 16軸接続仕様

85%省スペース



PCON-CB
CC-Link仕様×16台

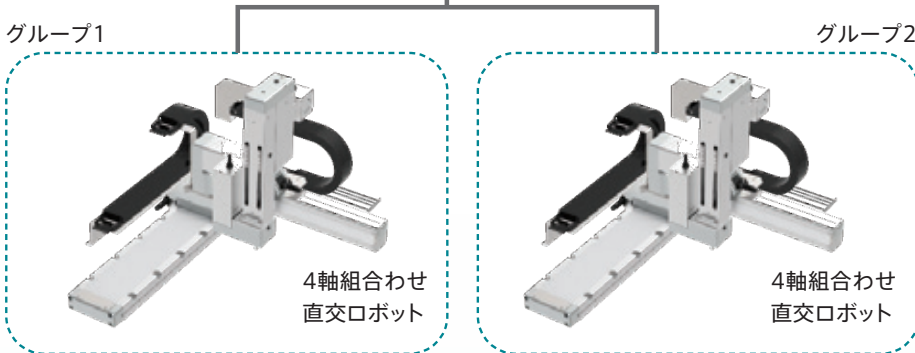
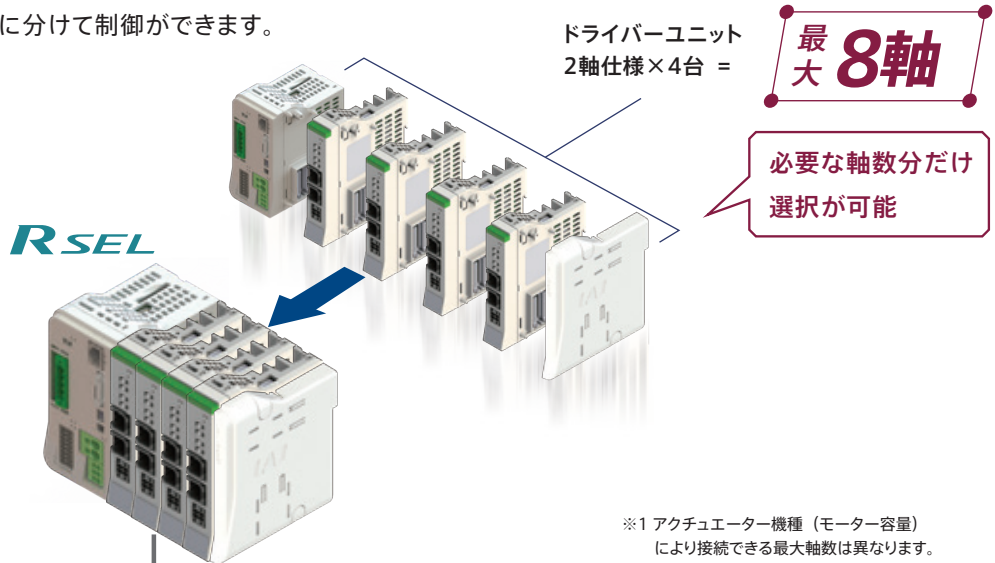
60%のコストダウン

RCON
CC-Link仕様
パルスモーター16軸

RSEL

最大 8 軸^{※1}のアクチュエーターを接続可能な超小型プログラムコントローラー

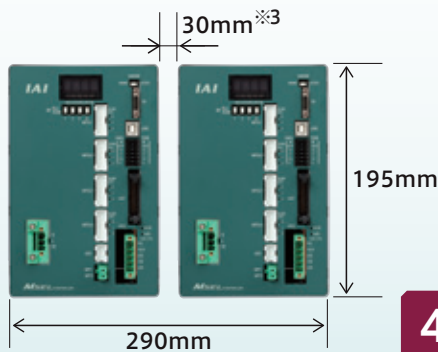
直線・円弧補間動作をサポートします。
さらに接続軸を2グループに分けて制御ができます。



最大 67%^{※2} 制御盤省スペース化の実現 ※2 アイエイアイ製品比較

1台のドライバーユニットに4軸のアクチュエーターを接続するタイプと比較すると
最大で約67%の制御盤省スペース化が図れます。

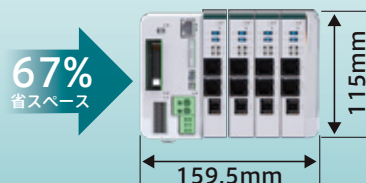
MSEL × 2台 (8軸接続)



MSEL
CC-Link仕様
8軸(4軸×2台)

44%のコストダウン

RSEL × 8軸接続仕様



RSEL
CC-Link仕様
パルスモーター8軸

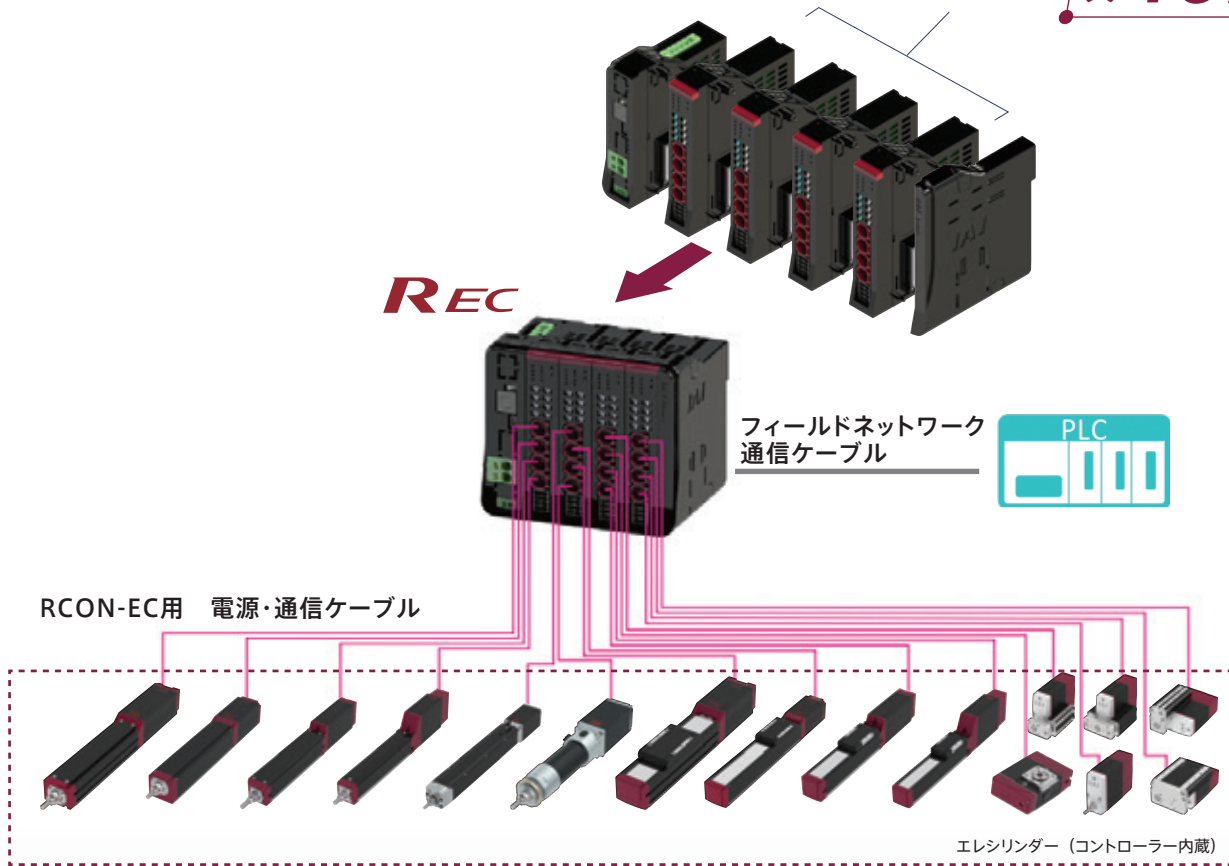
REC

エレシリンダーをフィールドネットワークに接続

エレシリンダー専用のフィールドネットワーク接続ユニットです。
最大16軸のエレシリンダーを接続することができます。
省配線、制御盤の省スペース化に最適です。

EC接続ユニット
4軸仕様×4台 =

最大 16軸



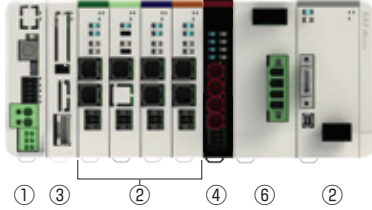
EC 接続ユニットは RCON に接続するドライバーユニットとの混在接続ができます

RCONに接続することで、ロボシリンダーや単軸ロボットとの混在接続が可能です。



型式項目

RCON



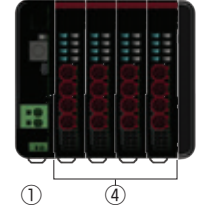
① ③ ② ④ ⑥ ②

RSEL



① ③ ② ⑥ ②

REC



① ④



⑤



⑤

① マスターユニット

RCON - [] - [] - []

シリーズ タイプ I/O 種類 オプション

GW	標準タイプ
GWG	安全カテゴリー対応タイプ

DV	DeviceNet 接続仕様
CC	CC-Link 接続仕様
CIE	CC-Link IE Field 接続仕様
PR	PROFIBUS-DP 接続仕様
EC	EtherCAT 接続仕様
ECM	EtherCAT モーション 接続仕様
EP	EtherNet/IP 接続仕様
PRT	PROFINET IO 接続仕様
ML3	MECHATROLINK-III 接続仕様
SSN	SSCNET III/H 接続仕様

ET	Ethernet 搭載
FU□	ファンユニット装着 (□: 装着数を指定、1~8)
TRN	ターミナルユニットなし

※ ファンユニットは 24V ドライバユニットに接続する数です。
 ・動作時はターミナルユニットが必要です。
 ・ただし、RCON-SC を接続 / 手配する場合は、200V 電源ユニットに付属されるターミナルユニットを接続するため、「TRN」を選択してください。

RSEL - **G** - [] - [] - []

シリーズ タイプ I/O 種類 I/O ケーブル長さ オプション

E	未使用
NP	PIO 仕様 (NPN16/16)
PN	PIO 仕様 (PNP16/16)
DV	DeviceNet 接続仕様
DV2	DeviceNet 接続仕様(二股コネクタ付属)
CC	CC-Link 接続仕様
CC2	CC-Link 接続仕様 (二股コネクタ付属)
CIE	CC-Link IE Field 接続仕様
PR	PROFIBUS-DP 接続仕様
EC	EtherCAT 接続仕様
EP	EtherNet/IP 接続仕様
PRT	PROFINET IO 接続仕様

0	ケーブル無し
2	2m (標準)
3	3m
5	5m

※ I/O 種類で PIO 仕様以外を選択した場合は「0(ケーブル無し)」になります。

FU□	ファンユニット装着 (□: 装着数を指定、1~5)
TRN	ターミナルユニットなし

※ ファンユニットはマスターユニットおよび 24V ドライバユニットに接続する数です。
 ・動作時はターミナルユニットが必要です。
 ・ただし、RCON-SC を接続 / 手配する場合は、200V 電源ユニットに付属されるターミナルユニットを接続するため、「TRN」を選択してください。

REC - **GW** - [] - []

シリーズ タイプ I/O 種類 オプション

DV	DeviceNet 接続仕様
CC	CC-Link 接続仕様
CIE	CC-Link IE Field 接続仕様
PR	PROFIBUS-DP 接続仕様
EC	EtherCAT 接続仕様
EP	EtherNet/IP 接続仕様
PRT	PROFINET IO 接続仕様

TRN	ターミナルユニットなし
-----	-------------

※ 動作時はターミナルユニットが必ず必要です。

②ドライバーユニット

RCON - [] - []

シリーズ タイプ 軸数

PC	パルスモーター
PCF	高推力パルスモーター
AC	AC サーボモーター
DC	DC ブラシレスモーター
SC	200V AC サーボモーター

1	1 軸仕様
2	2 軸仕様

※ タイプ：PCF、SCは、
1 軸のみ選択可能

24V仕様

タイプ：PC 1.2A モーター 1 軸 2 軸	20P	20 □パルスモーター
	20SP	20 □パルスモーター (RA2AC/RA2BC 用)
	28P	28 □パルスモーター
	35P	35 □パルスモーター
	42P	42 □パルスモーター
タイプ：PCF 4A モーター 1 軸	42SP	42 □パルスモーター (RCP4-RA5C 用)
	56P	56 □パルスモーター
	56SP	56 □高推力パルスモーター

タイプ：AC 2-30W モーター 1 軸 2 軸	2	2W サーボモーター
	5	5W サーボモーター
	10	10W サーボモーター
	20	20W サーボモーター
	20S	20W サーボモーター (RCA2-SA4/RCA-RA3 用)
	30	30W サーボモーター

タイプ：DC 3D モーター 1 軸 2 軸	3D	2.5WDC ブラシレスモーター
---------------------------------	----	------------------

200V仕様

タイプ：SC 60-750W モーター 1 軸	60	60W サーボモーター
	100	100W サーボモーター
	100S	100W サーボモーター (LSA 用)
	150	150W サーボモーター
	200	200W サーボモーター
	200S	200W サーボモーター (LSA、DD 用)
	300S	300W サーボモーター (LSA 用)
	400	400W サーボモーター
	600	600W サーボモーター
	750	750W サーボモーター

③拡張ユニット

RCON - [] - []

シリーズ 拡張 I/O ケーブル長さ

EXT	SCON 拡張
EXT-NP	PIO/SIO/SCON 拡張 (NPN 仕様)
EXT-PN	PIO/SIO/SCON 拡張 (PNP 仕様)
NP	PIO (NPN 仕様)
PN	PIO (PNP 仕様)

0	ケーブルなし
2	2m (標準)
3	3m
5	5m

※ SCON 拡張 (EXT) を選択した場合は
選択不要です

④ EC 接続ユニット

RCON - EC - 4

シリーズ タイプ 軸数

⑤簡易アブソユニット

RCON - ABU - []

シリーズ アブソユニット タイプ

P	パルスモーター
A	AC サーボモーター

⑥ 200V 電源ユニット

RCON - PS2 - 3 - []

シリーズ タイプ 電源電圧 オプション

3	三相 / 単相 200V	TRN	ターミナルユニットなし
---	--------------	-----	-------------

⑦ SCON コントローラー (RCON-EXT 接続仕様)

SCON - [] - [] - [] - [] - RC - 0 - []

タイプ モーター種類 エンコーダー種類 オプション I/O 種類 I/O ケーブル長さ 電源電圧

型式選定項目は、8-217 をご参照ください

標準価格表

① マスターユニット (いずれかの1つを選択してください。)

型式		RCON-GW/GWG									
I/O 種類		フィールドネットワーク									
		CC-Link 接続仕様	CC-Link IE Field 接続仕様	DeviceNet 接続仕様	EtherCAT 接続仕様	EtherCAT モーション 接続仕様	EtherNet/IP 接続仕様	PROFIBUS-DP 接続仕様	PROFINET IO 接続仕様	MECHATROLINK-III 接続仕様	SSCNET III /H 接続仕様
IO 種類型式記号	CC	CIE	DV	EC	ECM	EP	PR	PRT	ML3	SSN	
ファンなし		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
24V ドライ バー用 ファン 付き	FU1	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
	FU2	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
	FU3	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
	FU4	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
	FU5	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
	FU6	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
	FU7	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
	FU8	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-

型式		RSEL-G									
I/O 種類		未使用	PIO 接続		フィールドネットワーク						
			NPN 仕様	PNP 仕様							
					CC-Link 接続仕様	CC-Link IE Field 接続仕様	DeviceNet 接続仕様	EtherCAT 接続仕様	EtherNet/ IP 接続仕様	PROFIBUS- DP 接続仕様	PROFI NET 接続仕様
IO 種類型式記号	E	NP	PN	CC/CC2	CIE	DV/DV2	EC	EP	PR	PRT	
ファンなし		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
24V ドライ バー用 ファン 付き	FU1	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
	FU2	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
	FU3	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
	FU4	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
	FU5	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-

型式		REC-GW							
I/O 種類		フィールドネットワーク							
		CC-Link 接続仕様	CC-Link IE Field 接続仕様	DeviceNet 接続仕様	EtherCAT 接続仕様	EtherNet/IP 接続仕様	PROFIBUS-DP 接続仕様	PROFI NET 接続仕様	
IO 種類型式記号	CC	CIE	DV	EC	EP	PR	PRT		
標準価格		-	-	-	-	-	-	-	

■ ②ドライバーユニット (必要台数分の型式を選定し、価格を全て加算してください。)

シリーズ記号		RCON				
モータータイプ		24V			200V	
		パルスモーター		AC サーボ モーター	DC ブラシレス モーター	AC サーボ モーター
タイプ記号		標準タイプ	高推力タイプ	AC	DC	SC
軸数	1	—	—	—	—	—
	2	—	—	—	—	—

■ ③拡張ユニット (必要台数分の型式を選定し、価格を全て加算してください。)

シリーズ記号		RCON			
タイプ名称	SCON 拡張	PIO/SIO/SCON 拡張		PIO	
		NPN 仕様	PNP 仕様	NPN 仕様	PNP 仕様
タイプ記号	EXT	EXT-NP	EXT-PN	NP	PN
標準価格	—	—	—	—	—

■ ④ EC 接続ユニット (必要台数分の価格を全て加算してください。)

シリーズ記号	RCON
タイプ名称	EC 接続ユニット
タイプ記号	EC-4
標準価格	—

■ ⑤簡易アブソユニット (軸数分の型式を選定し、価格を全て加算してください。)

シリーズ型式		RCON	
モータータイプ	パルスモーター	AC サーボ モーター	
タイプ記号	ABU-PC	ABU-AC	
標準価格	—	—	

■ ⑥ 200V 電源ユニット

シリーズ記号	RCON
タイプ名称	200V 用電源ユニット
タイプ記号	PS2-3
標準価格	—

■ ⑦ SCON コントローラー (RCON-EXT 接続仕様)

型式		SCON-CB/CGB	
I/O 種類		RCON 接続仕様	
I/O 種類記号型式		RC	
対応エンコーダー種類		バッテリーレスアブソ インクリメンタル 擬似アブソリュート インデックスアブソ	アブソリュート 多回転アブソ
標準価格	12 ~ 150W	—	—
	200W	—	—
	(100S/200S/300S) *	—	—
	300 ~ 400W	—	—
	600W	—	—
	750W	—	—
3000 ~ 3300W		—	—

* 対象アクチュエーターは 8-217 ページをご参照ください。

システム構成

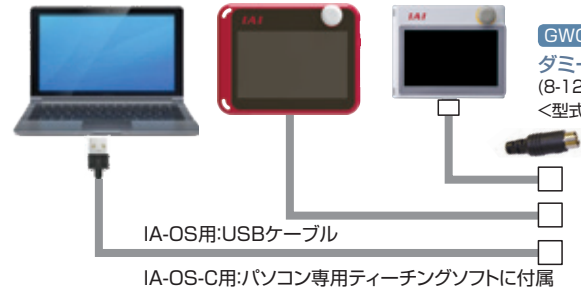
RCON

オプション

パソコン専用
ティーチングソフト
(8-117ページ参照)
<型式:IA-OS>

オプション

ティーチングボックス
(8-117ページ参照)
<型式:TB-03><型式:TB-02>



フィールドネットワーク

DeviceNet, CC-Link, CC-Link IE Field, EtherCAT, EtherNet/IP, PROFIBUS-DP, PROFINET IO, EtherCAT モーション, MECHATROLINK-III, SSCNET III/H

GW仕様で付属
ダミープラグ
(8-120ページ参照)
<型式:DP-5>

ゲートウェイユニットに付属
システムI/Oコネクター
(8-120ページ参照)
<型式:DFMC1.5/5-ST-3,5>

オプション

ファンユニット
(8-119ページ参照)
<型式:RCON-FU>

オプション

DC24V電源
(8-119ページ参照)
<型式:PSA-24>

200Vドライバーユニットに付属

ダミープラグ
(8-120ページ参照)
<型式:DP-6>

SCON-(RC仕様)に付属

接続ケーブル
(8-127ページ参照)
<型式:CB-RE-CTL002>

24Vドライバーユニットに付属
駆動源遮断コネクター
(8-120ページ参照)
<型式:DFMC1.5/2-STF-3,5>

RCON-EXT接続仕様
SCONコントローラー
[IO種類:RC]
(8-217ページ参照)

オプション
回生抵抗ユニット(注1)
(8-120ページ参照)
<型式:RESU-2/
RESUD-2>

電源ユニットに付属
電源コネクター
(8-120ページ参照)
<型式:SPC5/4-STF-7,62>

拡張ユニットに付属
ターミナルコネクター
(8-120ページ参照)
<型式:RCON-EXT-TR>

簡易アプユニットに付属
接続ケーブル
(8-123ページ参照)
<型式:CB-ADPC-MPA050>

オプション
簡易アプユニット
(8-106ページ参照)
<型式:RCON-ABU-P
(パルスモーター用)>
<型式:RCON-ABU-A
(ACサーボモーター用)>

EC接続ユニットに付属
駆動源遮断コネクター
(8-120ページ参照)
<型式:DFMC1.5/4-ST-3,5>

モーター電源
三相/単相
AC200V

モーター・エンコーダーケーブル / 電源・通信ケーブル (EC 接続) ※1

接続可能アクチュエーター

「拡張ユニット」と接続

RCS2/3/4シリーズ
IS(D)Bシリーズ
SSPAシリーズ
DD(A)シリーズ
LSAシリーズ

※接続できないアクチュエーターは8-90ページを参照ください。

「24Vドライバーユニット」と接続

RCP2/3/4/5/6シリーズ	RCA/2シリーズ	RCDシリーズ
------------------	-----------	---------

「EC接続ユニット」と接続

ECシリーズ ※2

「200Vドライバーユニット」と接続

(60W~750W搭載アクチュエーター)
RCS2/3/4シリーズ
IS(D)Bシリーズ
SSPAシリーズ
DD(A)シリーズ
LSAシリーズ

※接続できないアクチュエーターは8-90ページを参照ください。

※1 モーター・エンコーダーケーブルはアクチュエーターに付属されます。
接続するアクチュエーターの種類によって、モーター・エンコーダーケーブルが異なります。
電源・通信ケーブルは軸の接続数分を別途手配してください。
ケーブルの単品手配は、8-121ページを参照ください。

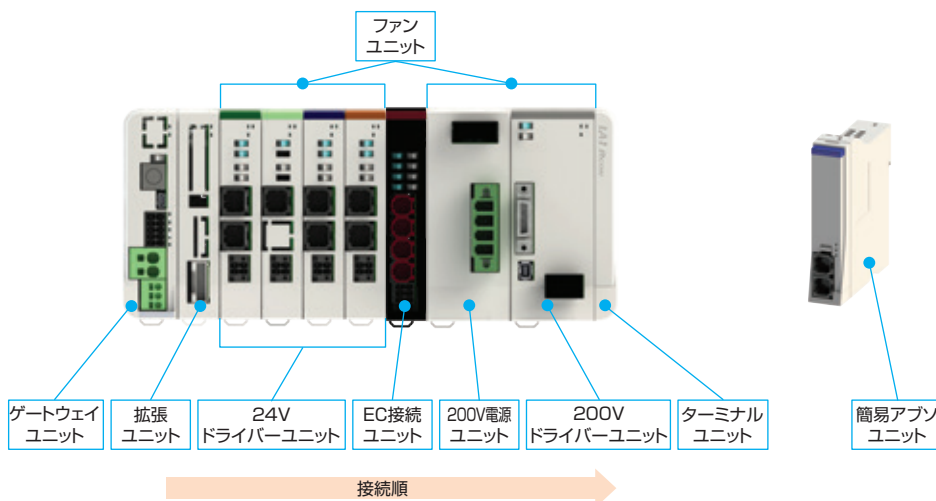
※2: 200V仕様を接続する場合はモーター駆動用DC電源が必要です。

詳細は、8-119ページをご参照ください。

注1: RCON-SC, RCON-PS2には、各60Wの回生抵抗が内蔵されています。
基本的には回生抵抗が必要ありませんが、もし回生抵抗が不足する場合は、
外付け「回生抵抗ユニット」を使用します。
回生抵抗の必要量は「カリキュレーター」で計算ができます。

ユニット構成

RCON はロック構造でユニット連結方式です。連結可能なユニット同士は同じ連結コネクタとなっております。但し、ユニット配置には制限があります。各ユニットの制限を基に、接続をお願いします。正面から見てゲートウェイユニットを基準として手配した各ユニットを左から順に接続してください。
※下記ユニット順に接続しない場合、正常に動作しません。



ユニット名称	連結台数	補足
ゲートウェイユニット	1	左端に配置
拡張ユニット	1	ゲートウェイユニットの右隣に配置
24V ドライバーユニット	(最大) 16 ※	ユニット内での入れ替えは可能
EC 接続ユニット	(最大) 4 ※	
200V 電源ユニット	1	最も左に接続する 200V ドライバーユニットの左隣に必ず接続
200V ドライバーユニット	(最大) 16 ※	200V ドライバーユニット内での入れ替えは可能
ターミナルユニット	1	右端に配置 (左隣に接続するドライバーにより種類が異なります)

※・接続する全ての軸数の合計が16軸以内となるようにしてください。
 ・動作モードにより最大接続可能軸数が異なります。
 「最大接続可能軸数(8-109ページ)」をご参照ください。
 ・EC接続ユニットのみの接続はできません。
 必ず、24Vドライバーユニットもしくは200Vドライバーユニットを含めて接続してください。

■ユニット名称と単品型式一覧

	製品名	型式	参照頁
マスターユニット/ ゲートウェイユニット	DeviceNet 接続仕様	RCON-GW/GWG-DV	8-93
	CC-Link 接続仕様	RCON-GW/GWG-CC	8-94
	CC-Link IE Field 接続仕様	RCON-GW/GWG-CIE	8-95
	PROFIBUS-DP 接続仕様	RCON-GW/GWG-PR	8-96
	EtherCAT 接続仕様	RCON-GW/GWG-EC	8-97
	EtherCAT モーション接続仕様	RCON-GW/GWG-ECM	8-97
	EtherNet/IP 接続仕様	RCON-GW/GWG-EP	8-98
	PROFINET IO 接続仕様	RCON-GW/GWG-PRT	8-99
	MECHATROLINK-III 接続仕様	RCON-GW/GWG-ML3	8-100
	SSCNETⅢ/H 接続仕様	RCON-GW/GWG-SSN	8-101
拡張ユニット	SCON 拡張	RCON-EXT	8-105
24V ドライバーユニット	パルスモーター 1 軸仕様	RCON-PC-1	8-103
	パルスモーター 2 軸仕様	RCON-PC-2	
	高推力パルスモーター 1 軸仕様	RCON-PCF-1	
	AC サーボモーター 1 軸仕様	RCON-AC-1	
	AC サーボモーター 2 軸仕様	RCON-AC-2	
	DC ブラシレスモーター 1 軸仕様	RCON-DC-1	
	DC ブラシレスモーター 2 軸仕様	RCON-DC-2	
EC 接続ユニット	EC 接続ユニット 4 軸仕様	RCON-EC-4	8-106
200V 電源ユニット	AC200V 入力用電源	RCON-PS2-3	8-104
200V ドライバーユニット	AC200V モーター 1 軸仕様	RCON-SC-1	8-104
ターミナルユニット	24V 用	RCON-GW-TR	8-107
	200V 用	RCON-GW-TRS	
簡易アブソユニット	RCON-PC 用	RCON-ABU-P	8-106
	RCON-AC 用	RCON-ABU-A	
ファンユニット	下記以外	RCON-FU	8-119
	200V ドライバー用	RCON-FUH	

システム構成



オプション

パソコン専用
ティーチングソフト
(8-118ページ参照)
<型式:IA-101*>

オプション

ティーチングボックス
(8-117ページ参照)
<型式:TB-03><型式:TB-02>

SELユニット(NP/PN仕様)のオプション

PIOケーブル
(8-127ページ参照)
<型式:CB-PAC-PIO***>

SELユニットに付属
ダミープラグ
(8-120ページ参照)
<型式:DP-4S>

フィールドネットワーク

DeviceNet, CC-Link, CC-Link IE Field, EtherCAT, EtherNet/IP, PROFIBUS-DP, PROFINET IO

SELユニットに付属

システムI/Oコネクタ
(8-120ページ参照)
<型式:DFMC1.5/8-ST-3,5>

オプション

ファンユニット
(8-119ページ参照)
<型式:RCON-FU(H)>

オプション

DC24V電源
(8-119ページ参照)
<型式:PSA-24>

SCON接続、PIO/SIO接続 ユニットに付属

拡張SIOポートコネクタ
(8-120ページ参照)
<型式:FMC1.5/3-STF-3,5>

200Vドライバーユニットに付属

ダミープラグ
(8-120ページ参照)
<型式:DP-6>

SCON(RC仕様)に付属

接続ケーブル
(8-127ページ参照)
<型式:CB-RE-CTL002>

24Vドライバーユニットに付属

駆動源遮断コネクタ
(8-120ページ参照)
<型式:DFMC1.5/2-STF-3,5>

オプション

回生抵抗ユニット(注1)
(8-120ページ参照)
<型式:RESU-2/
RESUD-2>

電源ユニットに付属

電源コネクタ
(8-120ページ参照)
<型式:SPC5/4-STF-7,62>

RCON-EXT接続仕様
SCONコントローラー
[IO種類:RC]
(8-217ページ参照)

SON接続 拡張ユニットに付属

ターミナルコネクタ
(8-120ページ参照)
<型式:RCON-EXT-TR>

オプション

簡易アプユニット
(8-106ページ参照)
<型式:RCON-ABU-P
(パルスモーター用)>
<型式:RCON-ABU-A
(ACサーボモーター用)>

モーター・エンコーダケーブル ※

接続可能アクチュエーター

「拡張ユニット」と接続

RCS2/3/4シリーズ
IS(D)Bシリーズ
SSPAシリーズ
DD(A)シリーズ
LSAシリーズ

※接続できないアクチュエーターは
8-90ページを参照ください。

「24Vドライバーユニット」と接続

RCP2/3/4/5/6シリーズ
WUシリーズ

RCA/2シリーズ

RCDシリーズ

「200Vドライバーユニット」と接続

(60W ~ 750W搭載アクチュエーター)
RCS2/3/4シリーズ
IS(D)Bシリーズ
SSPAシリーズ
DD(A)シリーズ
LSAシリーズ

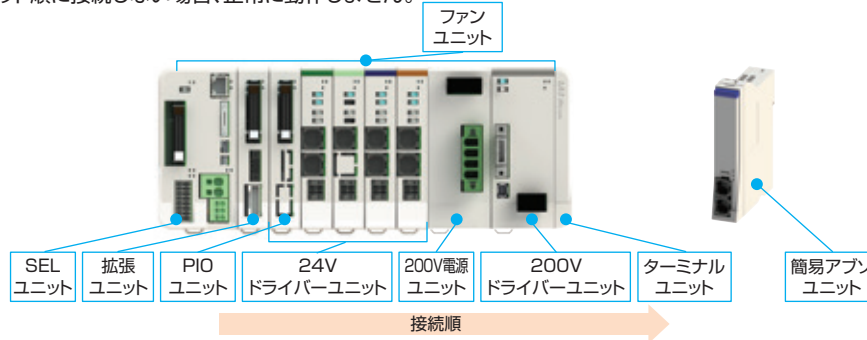
※接続できないアクチュエーターは
8-90ページを参照ください。

※モーター・エンコーダケーブルはアクチュエーターに付属されます。
接続するアクチュエーターの種類によって、モーター・エンコーダケーブルが異なります。
交換ケーブルを手配される場合は、8-121ページをご参照ください。

注1: RCON-SC, RCON-PS2には、各60Wの回生抵抗が内蔵されています。
基本的には回生抵抗が必要ありませんが、もし回生抵抗が不足する場合は、
外付け「回生抵抗ユニット」を使用します。
回生抵抗の必要量は「カリキュレーター」で計算ができます。

ユニット構成

RSEL はロック構造でユニット連結方式です。連結可能なユニット同士は同じ連結コネクタとなっております。但し、ユニット配置には制限があります。各ユニットの制限を基に、接続をお願いします。正面から見て SEL ユニートを基準として手配した各ユニットを左から順に接続してください。
※下記ユニット順に接続しない場合、正常に動作しません。



ユニット名称	連結台数	補足
SEL ユニット	1	左端に配置
拡張ユニット (SCON 接続仕様)	1 ※	いずれかのタイプを選択
拡張ユニット (PIO ユニット)	(最大) 8	PIO/SIO/SCON 拡張ユニットを接続する場合は、最大 7 台
24V ドライバーユニット	(最大) 8 ※	24V ドライバーユニット内での入れ替えは可能
200V 電源ユニット	1	最も左に接続する 200V ドライバーユニットの左隣に必ず接続
200V ドライバーユニット	(最大) 8 ※	200V ドライバーユニット内での入れ替えは可能
ターミナルユニット	1	右端に配置(左隣に接続するドライバーにより種類が異なります)

※・接続する全ての軸数の合計が8軸以内となるようにしてください。

■ユニット名称と単品型式一覧

製品名		型式	参照頁	
マスターユニット / SEL ユニット	IO 未接続仕様	RSEL-G-E	8-102	
	PIO(NPN) 接続仕様	RSEL-G-NP		
	PIO(PNP) 接続仕様	RSEL-G-PN		
	拡張ユニット	DeviceNet 接続仕様	RSEL-G-DV	8-93
		DeviceNet 接続仕様 (二股コネクタ付属)	RSEL-G-DV2	
		CC-Link 接続仕様	RSEL-G-CC	8-94
		CC-Link 接続仕様 (二股コネクタ付属)	RSEL-G-CC2	
		CC-Link IE Field 接続仕様	RSEL-G-CIE	8-95
		PROFIBUS-DP 接続仕様	RSEL-G-PR	8-96
	24V ドライバーユニット	EtherCAT 接続仕様	RSEL-G-EC	8-97
		EtherNet/IP 接続仕様	RSEL-G-EP	8-98
		PROFINET IO 接続仕様	RSEL-G-PRT	8-99
拡張ユニット		SCON 拡張	RCON-EXT	8-105
		PIO/SIO/SCON 拡張 (NPN 仕様)	RCON-EXT-NP	
		PIO/SIO/SCON 拡張 (PNP 仕様)	RCON-EXT-PN	
		PIO (NPN 仕様)	RCON-NP	
	PIO (PNP 仕様)	RCON-PN		
24V ドライバーユニット	パルスモーター1軸仕様	RCON-PC-1	8-103	
	パルスモーター2軸仕様	RCON-PC-2		
	高推力パルスモーター1軸仕様	RCON-PCF-1		
	AC サーボモーター1軸仕様	RCON-AC-1		
	AC サーボモーター2軸仕様	RCON-AC-2		
	DC ブラシレスモーター1軸仕様	RCON-DC-1		
	DC ブラシレスモーター2軸仕様	RCON-DC-2		
200V 電源ユニット	AC200V 入力用電源	RCON-PS2-3	8-104	
200V ドライバーユニット	AC200V モーター1軸仕様	RCON-SC-1	8-104	
ターミナルユニット	24V 用	RCON-GW-TR	8-107	
	200V 用	RCON-GW-TRS		
簡易アブソユニット	RCON-PC 用	RCON-ABU-P	8-106	
	RCON-AC 用	RCON-ABU-A		
ファンユニット	下記以外	RCON-FU	8-119	
	200V ドライバー用	RCON-FUH		

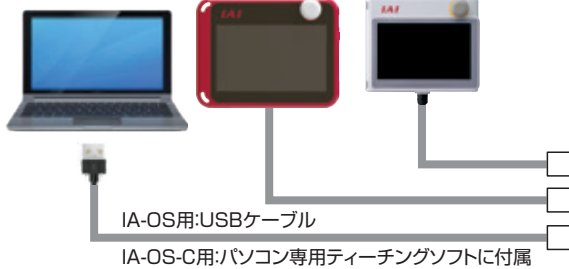
システム構成

REC

オプション

パソコン専用
ティーチングソフト
(8-117ページ参照)
<型式:IA-OS-C>

オプション
ティーチングボックス
(8-117ページ参照)
<型式:TB-03><型式:TB-02>



オプション

DC24V電源
(8-119ページ参照)
<型式:PSA-24>

オプション
モーター駆動用DC電源
(8-119ページ参照)
<型式:PSA-200>
※電源を接続する際は、
必ずノイズフィルターを
ご使用ください
<推奨機種>
NF2010A-UP(メーカー:双信電機)
NAC-10-472(メーカー:COSEL)



フィールドネットワーク DeviceNet, CC-Link, CC-Link IE Field, EtherCAT, EtherNet/IP, PROFIBUS-DP, PROFINET IO

※電源・通信ケーブルはアクチュエーターに付属されます。
ケーブルの単品手配は、8-121ページをご参照ください。

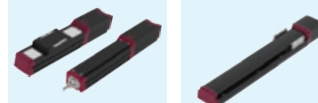
EC接続ユニットに付属
駆動源遮断コネクタ
(8-120ページ参照)
<型式:DFMC1.5/4-ST-3.5>

電源・通信ケーブル

「EC接続ユニット」と接続

ECシリーズ
(24V仕様)

ECシリーズ
(200V仕様)



アクチュエーターに付属

モーター電源ケーブル
(8-128ページ参照)
<型式:CB-EC-PW□□□□-RB>

ユニット構成

RECはユニット連結構造です。どのユニットも同じ連結コネクタとロック構造となっています。ただし、ユニット配置には制限があります。各ユニットの制限を基に、接続をお願いします。正面から見てECゲートウェイユニットを基準として手配した各ユニットを左から順に接続してください。※下記ユニット順に接続しない場合、正常に動作しません。



ECゲートウェイ
ユニット

EC接続
ユニット

ターミナル
ユニット

ユニット名称	連結台数	補足
ECゲートウェイユニット	1	左端に配置
EC接続ユニット	(最大) 4	ユニット内での入れ替えは可能(最大接続軸数は16軸です)
ターミナルユニット	1	右端に配置

製品名		型式	参照頁
マスターユニット/ ECゲートウェイユニット	DeviceNet 接続仕様	REC-GW-DV	8-93
	CC-Link 接続仕様	REC-GW-CC	8-94
	CC-Link IE Field 接続仕様	REC-GW-CIE	8-95
	PROFIBUS-DP 接続仕様	REC-GW-PR	8-96
	EtherCAT 接続仕様	REC-GW-EC	8-97
	EtherNet/IP 接続仕様	REC-GW-EP	8-98
	PROFINET IO 接続仕様	REC-GW-PRT	8-99
EC接続ユニット	EC接続ユニット4軸仕様	RCON-EC-4	8-106
ターミナルユニット	REC用	RCON-GW-TRE	8-107

■ 基本仕様

■ RCON

項目		仕様						
電源電圧		DC24V ± 10% AC200V ~ 230V ± 10% (電源ユニット)						
電源電流		システム構成により異なります						
軸数制御		1 ~ 16 軸 ※最大軸数は「最大接続可能軸数」(8-109 ページ) を参照						
対応エンコーダー	24V 系	インクリメンタル (ABZ パラレル含む) バッテリーレスアプソ※ 1						
	200V 系	インクリメンタル (ABZ パラレル含む)、バッテリーレスアプソ、疑似アプソ、インデックスアプソ (SCON 接続仕様) アプソリユート、多回転アプソ						
対応フィールドネットワーク		CC-Link、CC-Link IE Field、DeviceNet、EtherCAT、EtherNet/IP、 PROFIBUS-DP、PROFINET IO、EtherCAT モーション、MECHATROLINK-III、SSCNET III/H						
構成ユニット		ゲートウェイユニット、ドライバーユニット、拡張ユニット、EC 接続ユニット、 電源ユニット、ファンユニット、ターミナルユニット、簡易アプソユニット						
SIO インターフェイス	ティーチングポート	通信方式	RS485					
		通信速度	9.6/19.2/38.4/57.6/115.2/230.4kbps					
	USB ポート	通信方式	USB					
		通信速度	12Mbps					
非常停止/イネーブル動作		ゲートウェイユニットの STOP 信号入力でシステム一括対応、各ドライバーユニットにて 1 軸ごと駆動源遮断できるコネクタを搭載						
データ記憶装置		FRAM 256kbit (ゲートウェイユニット、24V ドライバーユニット) SRAM 4Mbit (200V ドライバーユニット)						
データ入力方式	ティーチングポート	タッチパネルティーチングボックス						
	USB	パソコン専用ティーチングソフト						
カレンダー機能	保持機能	約 10 日間						
	充電時間	約 100 時間						
安全カテゴリ対応		B (安全カテゴリ対応仕様は、外部回路により 4 まで対応)						
保護機能		過電流、湿度異常、エンコーダー断線、過負荷						
予防・予兆保全機能		電解コンデンサ容量低下、ファン回転数低下						
使用周囲温度		(ファンなし) 0 ~ 40℃、(ファン付き) 0 ~ 55℃ ※簡易アプソユニットは 0 ~ 40℃						
使用周囲湿度		5%RH ~ 85%RH (結露、凍結なきこと)						
使用雰囲気		腐食性ガスなきこと、特に塵埃がひどくなきこと						
耐振動		振動数 10 ~ 57Hz / 振幅: 0.075mm、振動数 57 ~ 150Hz / 加速度 9.8m/s ² XYZ 各方向 掃引時間: 10 分 掃引回数: 10 回						
耐衝撃性		落下高さ 800mm 1 角 3 稜 6 面						
感電保護機構	24V	クラス III						
	200V	クラス I						
保護等級		IP20						
絶縁耐圧		DC500V 10M Ω						
冷却方式		自然冷却、(オプション) ファンユニットにより強制冷却						
各ユニット間の接続		ユニット連結方式						
設置取付け方法		DIN レール (35mm) 取付け						
法令・規格	ユニット名称	ゲートウェイユニット	24V ドライバーユニット	200V ドライバーユニット	200V 電源ユニット	簡易アプソユニット	SCON 拡張ユニット	EC 接続ユニット
	CE マーキング	○	○	○	○	○	○	○
	UL	○	○	-(取得予定)	-(取得予定)	○	○	-(取得予定)

※ 1 フィールドネットワーク(SSN)の場合、RCP5(エンコーダー分解能800)はインクリメンタルの設定として扱われます。

■ RSEL-G

項目		仕様							
電源電圧		DC24V ± 10% AC200V ~ 230V ± 10% (電源ユニット)							
電源電流		システム構成により異なります							
軸数制御		1 ~ 8 軸							
対応エンコーダー	24V 系	インクリメンタル (ABZ パラレル含む) バッテリーレスアプソ							
	200V 系	インクリメンタル (ABZ パラレル含む)、バッテリーレスアプソ、疑似アプソ、インデックスアプソ (SCON 接続仕様) アプソリユート、多回転アプソ							
対応フィールドネットワーク		CC-Link、CC-Link IE Field、DeviceNet、EtherCAT、EtherNet/IP、PROFIBUS-DP、PROFINET IO							
構成ユニット		SEL ユニット、ドライバーユニット、拡張ユニット、電源ユニット ファンユニット、ターミナルユニット、簡易アプソユニット							
シリアル通信機能	ティーチングポート	通信方式	RS232C						
		通信速度	最大 115.2kbps						
	USB ポート	通信方式	USB						
		通信速度	12Mbps フルスPEED						
		Ethernet (RJ-45)、PSA-24 通信							
非常停止 / イネーブル動作		SEL ユニットの STOP 信号入力でシステム一括対応							
データ記憶装置		FlashROM+ 不揮発性 RAM (FRAM) ※バッテリー不要							
安全カテゴリー対応		B (安全カテゴリー対応仕様は、外部回路により 4 まで対応)							
安全回路構成		二重化可能							
非常停止入力		B 接点入力 (外部給電、二重化可、内部給電より選択可能)							
イネーブル入力		B 接点入力 (外部給電、二重化可、内部給電より選択可能)							
速度設定		1mm / s ~ 上限はアクチュエーターの仕様による							
加減速設定		0.01G ~ 上限はアクチュエーターの仕様による							
軸グループ数		2 (1 グループ最大 8 軸)							
プログラム言語		スーパー SEL 言語							
プログラム数		512 (入力信号では BCD 指定で 99、バイナリ指定では 255 まで指定可能)							
プログラムステップ数		20,000 ステップ							
マルチタスクプログラム		16 プログラム							
ポジション数		36,000 ポジション (軸グループ数により可変)							
データ入力方式	ティーチングポート	タッチパネルティーチングボックス、パソコン専用ティーチングソフト							
	USB	パソコン専用ティーチングソフト							
	Ethernet	パソコン専用ティーチングソフト							
標準入出力		(I/O スロット選択) 入力 16 点 / 出力 16 点							
拡張入出力		PIO ユニットの最大 8 台接続可能							
Ethernet		10/100BASE-T (RJ-45 コネクター) XSEL シリアル通信プロトコル (フォーマット B) ※ 1							
USB		USB2.0 (Mini-B)、XSEL シリアル通信プロトコル (フォーマット B) ※ 1							
時計機能	保持時間	約 10 日							
	充電時間	約 100 時間							
SD カード		SD/SDHC (アップデート機能のみ使用)							
保護機能		過電流、温度異常、エンコーダー断線、過負荷							
予防・予兆保全機能		電解コンデンサー容量低下、ファン回転数低下							
使用周囲温度		(ファンなし) 0 ~ 40℃、(ファン付き) 0 ~ 55℃ ※簡易アプソユニットは 0 ~ 40℃							
使用周囲湿度		5%RH ~ 85%RH (結露、凍結なきこと)							
使用雰囲気		腐食性ガスなきこと、特に塵埃がひどくなきこと							
耐振動		振動数 10 ~ 57Hz / 振幅: 0.075mm、振動数 57 ~ 150Hz / 加速度 9.8m/s ² XYZ 各方向 掃引時間: 10 分 掃引回数: 10 回							
耐衝撃性		落下高さ 800mm 1 角 3 稜 6 面							
感電保護機構	24V	クラス III							
	200V	クラス I							
保護等級		IP20							
絶縁耐圧		DC500V 10 MΩ							
冷却方式		自然冷却、(オプション) ファンユニットによる強制冷却							
各ユニット間の接続		ユニット連結方式							
設置取付け方法		DIN レール (35mm) 取付け							
法令・規格	ユニット名称	SEL ユニット	24V ドライバーユニット	200V ドライバーユニット	200V 電源ユニット	簡易アプソユニット	SCON 拡張ユニット	PIO/SIO/SCON 拡張ユニット	PIO ユニット
	CE マーキング	○	○	○	○	○	○	○	○
	UL	○	○	-(取得予定)	-(取得予定)	○	○	○	○

※ 1 XSELシリアル通信プロトコル(フォーマットB)は1ポートのみ通信可能です。
優先度は、ティーチングポート(優先度:高)、USB、Ethernet(優先度:低)とし
低い優先度は無応答となります。

■ REC-GW

項目		仕様	
電源電圧		DC24V ± 10%	
電源電流		システム構成により異なります	
軸数制御		1 ~ 16 軸	
対応エンコーダー	EC 接続	エレシリンダーのみ接続可 インクリメンタル、バッテリーレスアプソ	
対応フィールドネットワーク		CC-Link、CC-Link IE Field、DeviceNet、EtherCAT、EtherNet/IP、PROFIBUS-DP、PROFINET IO	
構成ユニット		EC ゲートウェイユニット、EC 接続ユニット、ターミナルユニット	
データ入力方式		ティーチングポート	タッチパネルティーチングボックス
		USB	パソコン専用ティーチングソフト
シリアル通信機能	ティーチングポート	通信方式	RS485
		通信速度	9.6/19.2/38.4/57.6/115.2/230.4kbps
	USB ポート	通信方式	USB
		通信速度	12Mbps フルスPEED
非常停止 / イネーブル動作		EC 接続ユニットにて 1 軸ごと駆動源遮断できるコネクタを搭載	
安全カテゴリー対応		対応不可	
使用周囲温度		0 ~ 55℃	
使用周囲湿度		5%RH ~ 85%RH (結露、凍結なきこと)	
使用雰囲気		腐食性ガスなきこと、特に塵埃がひどくなきこと	
耐振動		振動数 10 ~ 57Hz/ 振幅: 0.075mm、振動数 57 ~ 150Hz/ 加速度 9.8m/s ² XYZ 各方向 掃引時間: 10 分 掃引回数: 10 回	
耐衝撃性		落下高さ 800mm 1 角 3 稜 6 面	
感電保護機構		クラスⅢ	
保護等級		IP20	
絶縁耐圧		DC500V 10 MΩ	
冷却方式		自然冷却	
各ユニット間の接続		ユニット連結方式	
設置取付け方法		DIN レール (35mm) 取付け	
法令・規格	ユニット名称	EC ゲートウェイユニット	EC 接続ユニット
	CE マーキング	○	○
	UL	- (取得予定)	- (取得予定)

■ R-unit に接続できないアクチュエーター

マスター ユニット	ユニット	ドライバーユニット		拡張ユニット	EC接続 ユニット (RCON-EC)
		24Vドライバー ユニット (RCON-PC/PCF/AC/DC)	200Vドライバー ユニット (RCON-SC)	SCON拡張ユニット/ PIO/SIO/SCON拡張ユニット (RCON-EXT)	
	アクチュエーター	24Vパルスモーター/ 24V ACサーボモーター/ DCブラシレスモーター 搭載アクチュエーター	200V ACサーボモーター 搭載アクチュエーター		エレシリンダー
RCON (注1)	手首ユニット:WU テーブルトップ:TT(A) スカラロボット:IXP (下記仕様に該当するアクチュエーター) アブソリュートエンコーダーを 搭載しているアクチュエーター	サーボレス:RCS2/RCS3 リニアサーボ:LSA-W21H LSA-W21S(単相電源) スカラロボット:IX/IXA 高速直交型ロボット:CT4 単軸ロボット:ZR ロータリー:DD/DDA(単相電源)	サーボレス:RCS2/RCS3 リニアサーボ:LSA-W21H スカラロボット:IX/IXA 高速直交型ロボット:CT4 単軸ロボット:ZR	オプション型式に 「ACR」がない エレシリンダー	
RSEL	テーブルトップ:TT(A) スカラロボット:IXP (下記仕様に該当するアクチュエーター) アブソリュートエンコーダーを 搭載しているアクチュエーター	(下記仕様に該当するアクチュエーター) ・60W未満 750Wを超えるモーターが 搭載されているアクチュエーター ・アブソリュートエンコーダー、多回転アプソを 搭載しているアクチュエーター	※RCONはPIO/SIO/SCON拡張ユニット は接続できません		接続不可
REC		接続不可	接続不可	接続不可	オプション型式に 「ACR」がない エレシリンダー

(注1) モーションネットワーク仕様の場合、下記のアクチュエーター(ユニット)は接続できません。
 ・ロータリーのインデックスモード【接続不可ネットワーク:ECM、ML3、SSN】
 ・LSASアクチュエーター【接続不可ネットワーク:SSN】
 ・エレシリンダー(RCON-EC)【接続不可ネットワーク:ECM、ML3、SSN】

■ エンコーダー分解能

項目	モーター種別	機種	エンコーダータイプ	数値 [pulse/r]	
24V ドライバーユニット	パルスモーター	RCP6	バッテリーレスアブソ	8192	
		RCP5/RCP4/RCP3/RCP2	バッテリーレスアブソ	800	
			インクリメンタル		
	WU	バッテリーレスアブソ	8192		
	AC サーボモーター	RCA		バッテリーレスアブソ	16384
				インクリメンタル	800
RCA2		<input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> N/NA 上記以外	インクリメンタル	1048 800	
DC ブラシレスモーター	RCD	RA1R/GRSN RA1DA/GRSNA	インクリメンタル	480	
200V ドライバーユニット	AC サーボモーター	RCS4/RCS3		バッテリーレスアブソ	16384
				インクリメンタル	
		RCS2	<input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> 5N	インクリメンタル	1600
			SR <input type="checkbox"/> 7BD	インクリメンタル	3072
			上記機種以外	インクリメンタル	16384
				バッテリーレスアブソ	
		ISB/ISDB		バッテリーレスアブソ	131072
				インクリメンタル	16384
		ISDBCR/SSPA/ISA/ISDA/IF/FS		バッテリーレスアブソ	131072
				インクリメンタル	16384
		NSA		バッテリーレスアブソ	131072
		NS	S <input type="checkbox"/>	インクリメンタル	2400
			上記機種以外		16384
LSA/LSAS		インクリメンタル	分解能 0.001mm		
DD/DDA	<input type="checkbox"/> 18S	インデックスアブソ	131072		
	<input type="checkbox"/> 18P	インデックスアブソ	1048576		
EC 接続ユニット	パルスモーター	EC	バッテリーレスアブソ/ インクリメンタル	800	
	AC サーボモーター		バッテリーレスアブソ	16384	

■ 発熱量 (ユニット 1 台あたり)

ユニット名称	ユニット型式	タイプ	数値
24V ドライバーユニット	RCON-PC	パワーコン：なし	5.0W
		パワーコン：あり	8.0W
	RCON-PCF	パワーコン：なし	19.2W
	RCON-AC	標準 / 高加減速 / 省電力	4.5W
	RCON-DC	標準	3.0W
200V ドライバーユニット	RCON-SC		54W
電源ユニット	RCON-PS2		42W

■ 突入電流

ユニット名称	ユニット型式	タイプ	数値
24V ドライバーユニット	RCON-PC		8.3A
	RCON-PCF		10A
	RCON-AC		10A
	RCON-DC		10A
200V ドライバーユニット	RCON-SC		25A
EC 接続ユニット	RCON-EC	(4 軸接続の場合)	40A

電源容量

R-unit は接続構成に基づいて、各ユニットの制御電源とモーター電源を計算した結果、選定計算用の電流制限値を超えないことを確認して選定してください。

また、200Vドライバーユニットはモーター合計 W 数が最大接続軸合計 W 数を超えないことを確認して選定してください。200 V仕様エレシリンダーを接続する場合は、モーター合計W数によってモーター駆動用 DC 電源の台数を選定してください。
※最大接続軸数は各シリーズに準じます。

電流制限値

モーター W 数合計

モーター駆動用 DC 電源

項目	電流制限値
制御電源	9.0A 以下
モーター電源	37.5A 以下

項目	最大接続軸合計 W 数
モーター電源 単相 AC200V	1,600W
モーター電源 三相 AC200V	2,400W

接続電源	最大接続軸数 (電源1台当たり)	最大接続 モーター W 数
AC100V	6 軸	800W
AC200V	6 軸	1,600W

■ 電源容量

< 制御電源 >

項目	仕様		電源電流	
制御電源容量 (ユニット1台当たり)	マスターユニット (ターミナルユニット含む)	ゲートウェイユニット	Ethernetなし	0.8A
			Ethernetあり	1.0A
		SELユニット		1.2A
	24Vドライバーユニット (全タイプ共通)	ECゲートウェイユニット		0.8A
		ブレーキなし		0.2A
		ブレーキあり(1軸仕様)		0.4A
	200Vドライバーユニット	ブレーキあり(2軸仕様)		0.6A
		ブレーキなし		0.2A
		ブレーキあり		0.5A
	拡張ユニット(各ユニット共通)			0.1A
	簡易アプソユニット(全タイプ共通)			0.2A
	EC接続ユニット(1ユニット当たり)			0.1A
	24V仕様 エレシリンダー(1軸当たり)※	ブレーキなし		0.3A
ブレーキあり		0.5A		
200V仕様 エレシリンダー(1軸当たり)※	ブレーキなし		0.32A	
	ブレーキあり		1.2A	

※接続するエレシリンダーの軸数分計算してください

注 マスターユニットの電源容量は計算に含まれません。200V電源ユニットの24V電源電流はわずかなため、計算上考慮する必要はありません。

< モーター電源 >

● 24Vドライバーユニット

項目	アクチュエーター/ドライバーユニット			定格電流	最大電流			
	シリーズ	モーター種類	タイプ		省電力設定時	最大電流		
モーター電源容量 (アクチュエーター 1軸当たり)	パルスモーター /RCON-PC	RCP2	20P/20SP/28P	パワーコンなし	0.8A	-	-	
		RCP3	28P*/35P/42P/56P		1.9A	-	-	
		RCP4	28P/35P/42P/ 42SP/56P	パワーコンなし	1.9A	-	-	
		RCP5			パワーコンあり	2.3A	-	3.9A
		RCP6				2.3A	-	3.9A
		パルスモーター /RCON-PCF	RCP2	56SP/60P/86P	パワーコンなし	5.7A	-	-
	RCP4		5.7A			-	-	
	AC サーボモーター /RCON-AC	RCA	RCA2	標準/高加減速/ 省電力	5W	1.0A	-	3.3A
					10W	1.3A	2.5A	4.4A
					20W	1.3A	2.5A	4.4A
					20W (20S)	1.7A	3.4A	5.1A
					30W	1.3A	2.2A	4.0A
		RCL		標準/高加減速	2W	0.8A	-	4.6A
5W					1.0A	-	6.4A	
10W					1.3A	-	6.4A	
DCブラシレスモーター /RCON-DC	RCD	3W	標準	0.7A	-	1.5A		

※対象機種：RCP2-RA3、RCP2-RGD3

● EC 接続ユニット

項目	アクチュエーター/接続ユニット			電源電流			
	シリーズ	モーター種類	タイプ	省電力設無効		省電力設定有効	
				定格電流	最大		
モーター電源容量 (アクチュエーター1軸当たり)	24V パルスモーター	EC	35P/42P/56P	2.3A	3.9A	1.9A	
			28P	下記以外	-	-	1.9A
				S3□/RR3□	-	-	1.7A
				RP4/GS4/GW4/TC4/TW4/ RTC9/GRB10/GRB12	-	-	0.7A
		20P	GRB8	-	-	0.7A	



注意

- ・全軸同時に加減速動作を行う動作パターン、かつ動作 Duty100% の場合
モーター電源は最大電流値で計算する必要があります。(最大電流の記載がないものは、定格電流で計算してください。)
- ・モーター電源をより細かく算出する必要がある場合は、「カリキュレーター」ソフトを使用してください。
必要な電源容量を自動計算できます。 「カリキュレーター」ソフトは Web から無料でダウンロードできます。

アイエイアイ カリキュレーター

コントローラー(抜粋)

RSEL

直交型6軸ロボットCRS専用
ユニット連結型コントローラー

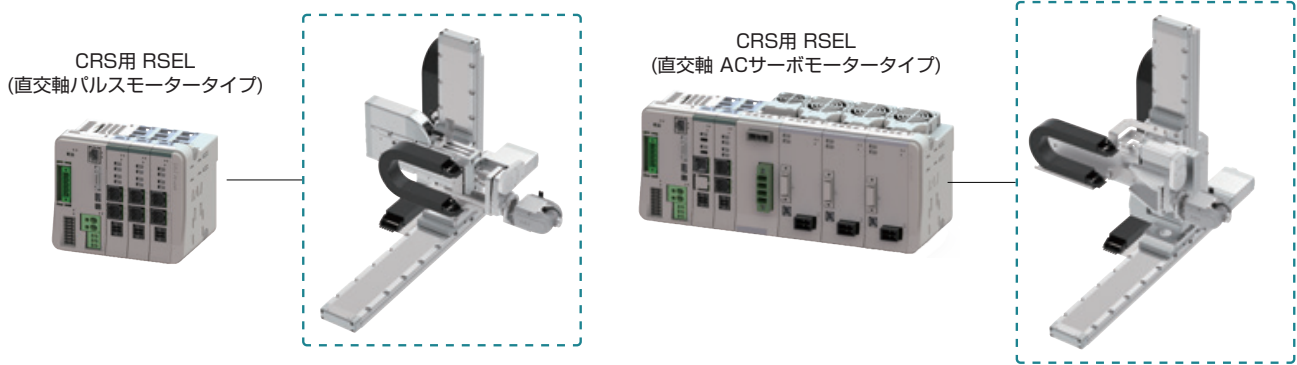


(※1)取得状況は機種により異なります。詳細は8-131ページをご確認ください。

特長

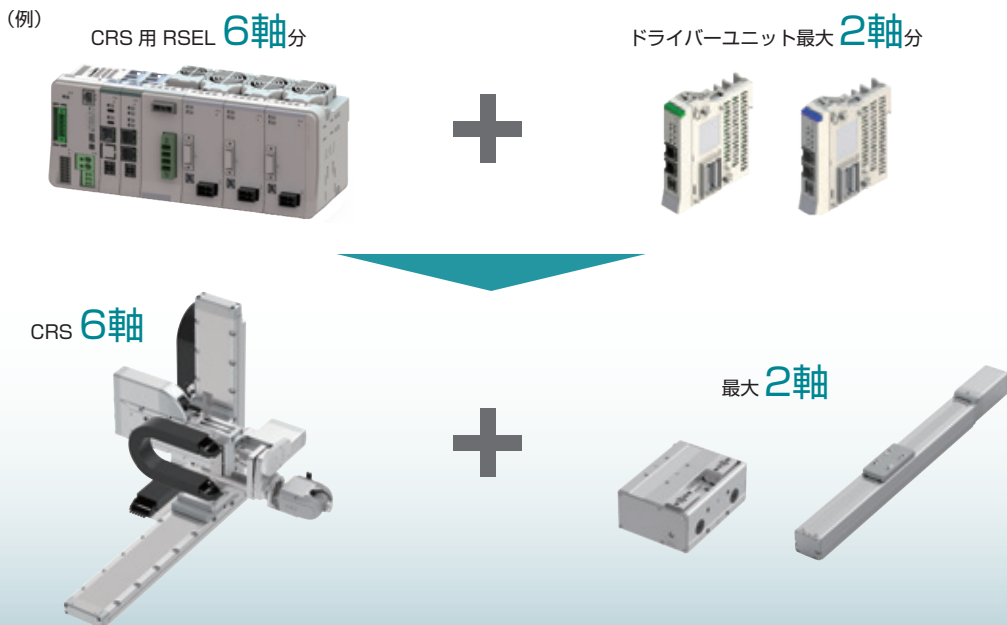
CRSシリーズに必要なユニットを組合わせたRSELコントローラー

自由な組合わせが可能なRSELに、直交型6軸ロボット「CRSシリーズ」に必要なユニットを組合わせたコントローラーをご用意しました。ユニットの構成内容は、8-132ページをご確認ください。





2軸分のドライバーユニットを追加可能

RSELコントローラーは最大8軸の接続が可能です。そのため、CRSシリーズ6軸分にさらに2軸分のドライバーユニットを追加接続(※)が可能です。(※)ドライバーユニットは別途ご購入ください。詳細は、8-132ページをご参照ください。



機種一覧

コントローラータイプ	SXBA	SXGA	SXZCY	SXZCZ	SXZDY	SXZDZ	SXBB	SXGB	SXZEY	SXZEZ
接続軸(※1)	CRS-XBA	CRS-XGA	CRS-XZCY	CRS-XZCZ	CRS-XZDY	CRS-XZDZ	CRS-XBB	CRS-XGB	CRS-XZEY	CRS-XZEZ
外観	 <p>※付加軸無しの場合の外観です。</p>						 <p>※付加軸無しの場合の外観です。</p>			
標準価格(※2)	-						-			

(※1) 別途ドライバーユニットを追加することで、付加軸として2軸を追加接続可能です。

R-unit

RSEL
(直交型6軸)

RCP6S

PCON
-CB/CFB

PCON
-CBP
(パルスレス)

PCON

ACON-CB
DCON-CB

ACON
DCON

SCON
-CB

SCON
-CB
(サーボレス)

SSEL

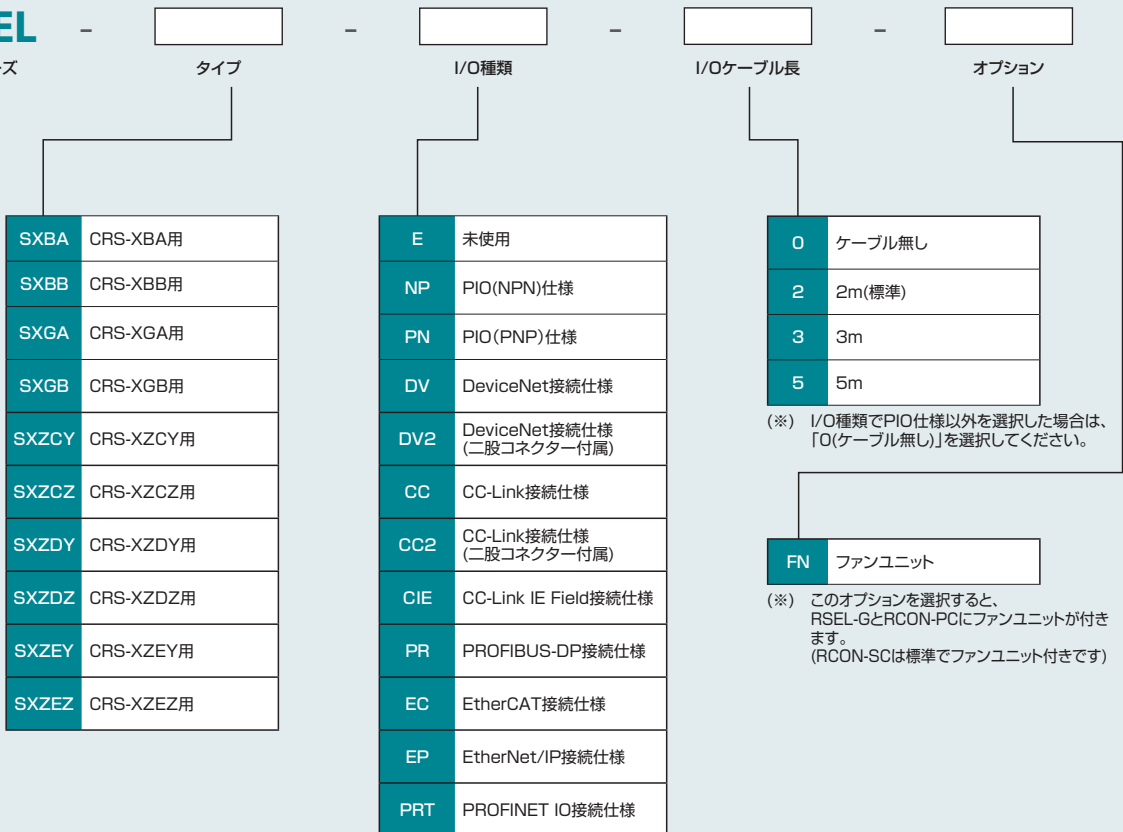
MSEL

XSEL

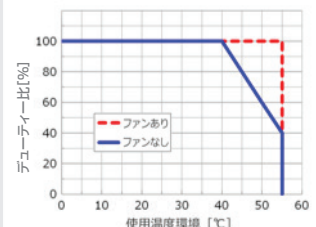
XSEL
(スカラ)

型式項目

RSEL
シリーズ



SELユニットドライバーユニットの使用温度範囲は0~55℃です。
ただし、SELユニットは40℃を超えた環境で使用する場合は、ファンユニットが必要です。
また、ドライバーユニットはファンユニット有無による温度ディレーティングがあります。
ファンユニットなしの場合、0~40℃ではディレーティングなしで動作可能ですが、
0~55℃では5℃につき20%ずつアクチュエーターの動作デューティ比を下げる必要があります。

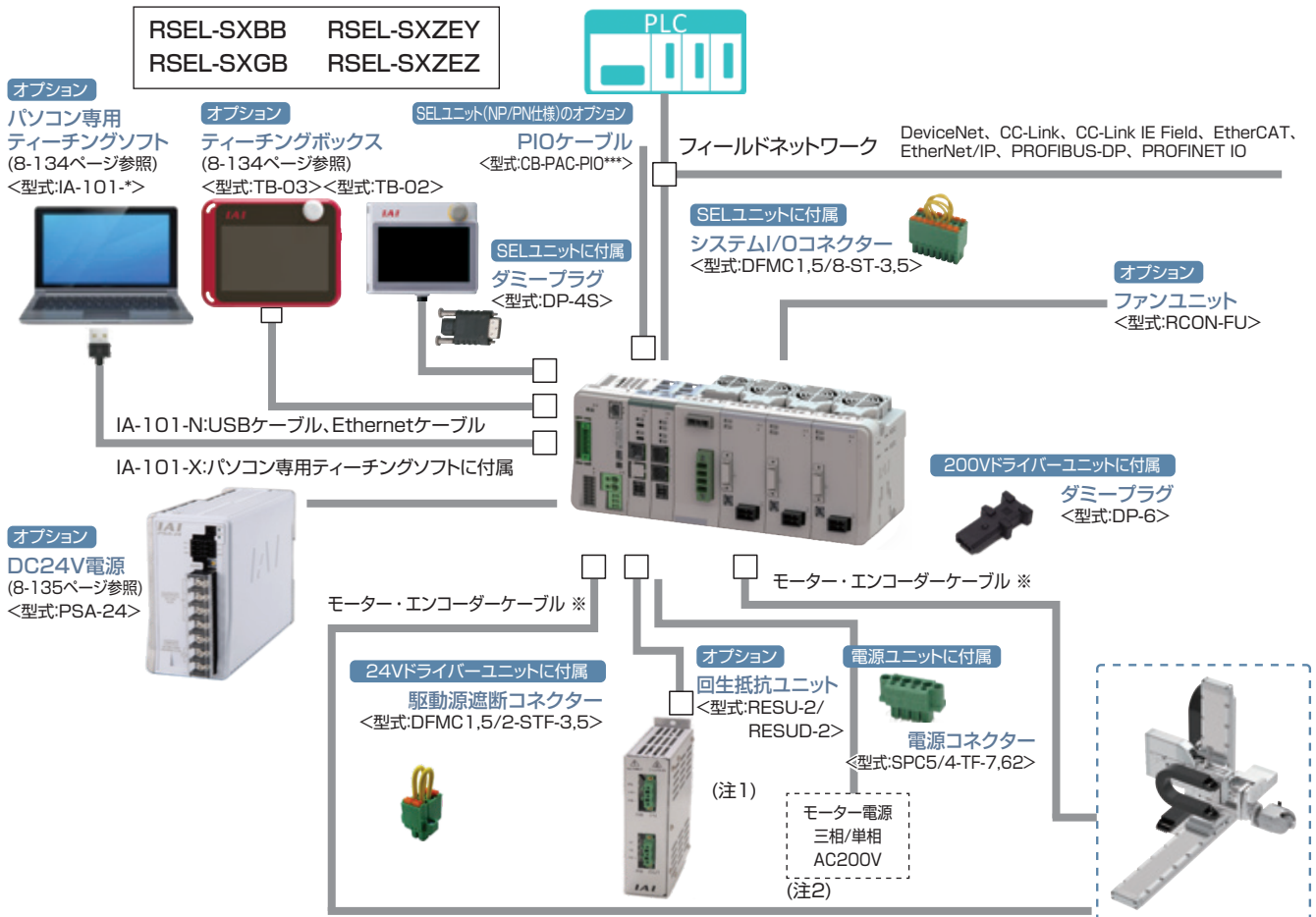
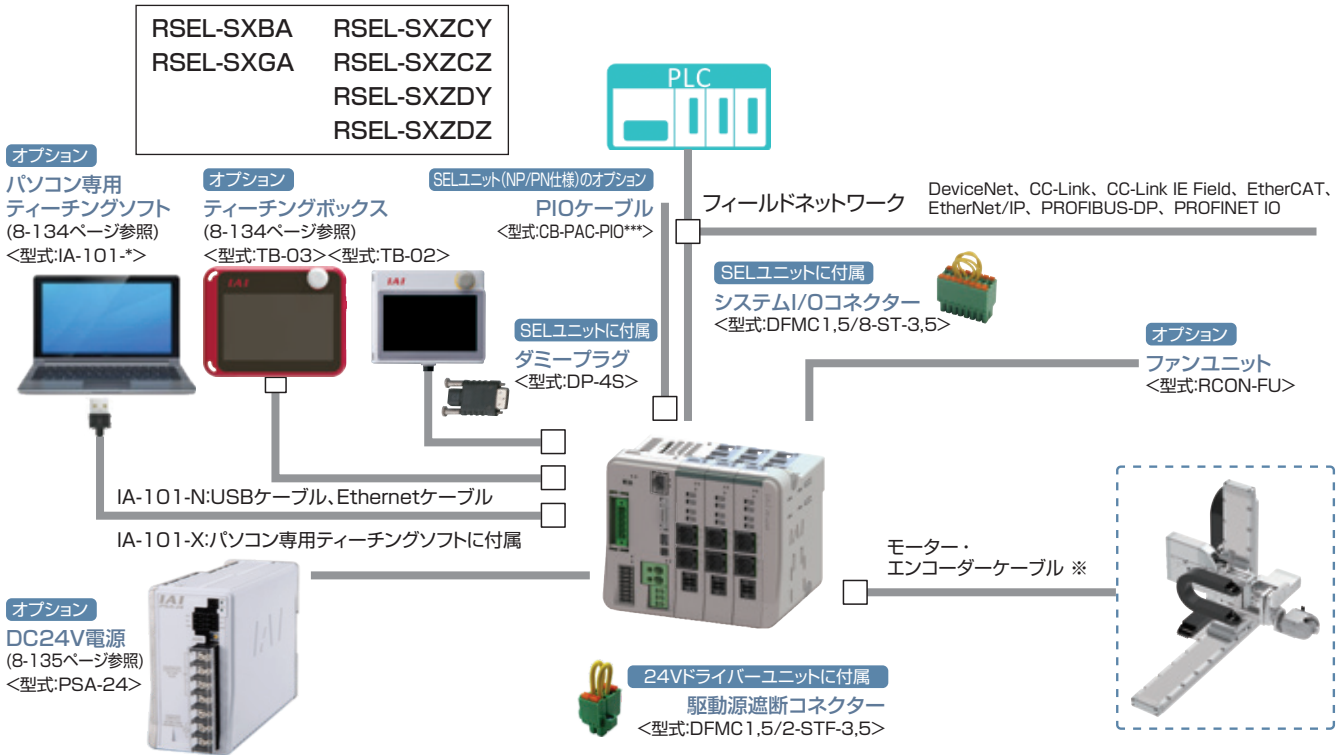


基本仕様

項目		仕様							
電源電圧		DC24V ± 10% AC200V ~ 230V ± 10% (200V 電源ユニット)							
電源電流		システム構成により異なります							
軸数制御		1 ~ 8 軸							
対応エンコーダー	24V 系	インクリメンタル (ABZ パラレル含む) バッテリーレスアプソ							
	200V 系	インクリメンタル (ABZ パラレル含む)、バッテリーレスアプソ、疑似アプソ、インデックスアプソ (SCON 接続仕様) アプソリユート、多回転アプソ							
対応フィールドネットワーク		CC-Link、CC-Link IE Field、DeviceNet、EtherCAT、EtherNet/IP、PROFIBUS-DP、PROFINET IO							
構成ユニット		SEL ユニット、ドライバーユニット、拡張ユニット、電源ユニット、ファンユニット、ターミナルユニット、簡易アプソユニット							
シリアル通信機能	ティーチングポート	通信方式	RS232C						
		通信速度	最大 115.2kbps						
	USB ポート	通信方式	USB						
		通信速度	12Mbps フルスピード						
		Ethernet (RJ-45)、PSA-24 通信							
非常停止 / イネーブル動作		SEL ユニットの STOP 信号入力でシステム一括対応							
データ記憶装置		FlashROM+ 不揮発性 RAM (FRAM) ※バッテリー不要							
安全カテゴリ対応		B (外部回路により 4 まで対応)							
安全回路構成		二重化可能							
非常停止入力		B 接点入力 (外部給電、二重化可、内部給電より選択可能)							
イネーブル入力		B 接点入力 (外部給電、二重化可、内部給電より選択可能)							
速度設定		1 mm / s ~ 上限はアクチュエーターの仕様による							
加減速設定		0.01G ~ 上限はアクチュエーターの仕様による							
軸グループ数		2 (1 グループ最大 8 軸)							
プログラム言語		スーパー SEL 言語							
プログラム数		512 (入力信号では BCD 指定で 99、バイナリー指定では 255 まで指定可能)							
プログラムステップ数		20,000 ステップ							
マルチタスクプログラム		16 プログラム							
ポジション数		36,000 ポジション (軸グループ数により可変)							
データ入力方式	ティーチングポート	タッチパネルティーチングボックス、パソコン専用ティーチングソフト							
	USB	パソコン専用ティーチングソフト							
	Ethernet	パソコン専用ティーチングソフト							
標準入出力		(I/O スロット選択) 入力 16 点 / 出力 16 点							
拡張入出力		PIO ユニットの最大 8 台接続可能							
Ethernet		10/100BASE-T (RJ-45 コネクター) XSEL シリアル通信プロトコル (フォーマット B) ※ 1							
USB		USB2.0 (Mini-B)、XSEL シリアル通信プロトコル (フォーマット B) ※ 1							
時計機能	保持時間	約 10 日							
	充電時間	約 100 時間							
SD カード		SD/SDHC (アップデート機能のみ使用)							
保護機能		過電流、温度異常、エンコーダー断線、過負荷							
予防・予兆保全機能		電解コンデンサー容量低下、ファン回転数低下							
使用周囲温度		(ファンなし) 0 ~ 40℃、(ファン付き) 0 ~ 55℃ ※簡易アプソユニットは 0 ~ 40℃							
使用周囲湿度		5%RH ~ 85%RH (結露、凍結なきこと)							
使用雰囲気		腐食性ガスなきこと、特に塵埃がひどくなきこと							
耐振動		振動数 10 ~ 57Hz / 振幅 : 0.075mm、振動数 57 ~ 150Hz / 加速度 9.8m/s ² XYZ 各方向 掃引時間 : 10 分 掃引回数 : 10 回							
耐衝撃性		落下高さ 800mm 1 角 3 稜 6 面							
感電保護機構	24V	クラス III							
	200V	クラス I							
保護等級		IP20							
絶縁耐圧		DC500V 10 MΩ							
冷却方式		自然冷却、(オプション) ファンユニットによる強制冷却							
各ユニット間の接続		ユニット連結方式							
設置取付け方法		DIN レール (35mm) 取付け							
法令・規格	ユニット名称	SEL ユニット	24V ドライバーユニット	200V ドライバーユニット	200V 電源ユニット	簡易アプソユニット	SCON 拡張ユニット	PIO/SIO/SCON 拡張ユニット	PIO ユニット
	CE マーキング	○	○	○	○	○	○	○	○
	UL	○	○	-(取得予定)	-(取得予定)	○	○	○	○

※1 XSELシリアル通信プロトコル(フォーマットB)は1ポートのみ通信可能です。
優先度は、ティーチングポート(優先度:高)、USB、Ethernet(優先度:低)とし
低い優先度は無応答となります。

システム構成



注1: RCON-SC, RCON-PS2には、各60Wの回生抵抗が内蔵されています。基本的には回生抵抗が必要ありませんが、もし回生抵抗が不足する場合は、外付け「回生抵抗ユニット」を使用します。回生抵抗の必要量は「カリキュレーター」で計算ができます。カリキュレーターソフトは、弊社ホームページより無料でダウンロードできます。

アイエイアイ カリキュレーター 検索



注2: RCON-PS2には内部にノイズフィルターが搭載されていますが、装置をCEマーキング相当にする場合はノイズフィルターを取り付けてください。
ノイズフィルター推奨機種
三相 TAC-20-683(メーカーCOSEL)
単相 NBH-20-432(メーカーCOSEL)

※モーター・エンコーダケーブルはアクチュエーターに付属されます。接続するアクチュエーターの種類によって、モーター・エンコーダケーブルが異なります。交換用ケーブルを手配される場合は、8-137ページをご参照ください。

コントローラー(抜粋)

R-unit

RSEL
(直交型6軸)

RCP6S

PCON
-CB/CFB

PCON
-CBP
(パルスプラス)

PCON

ACON-CB

DCON-CB

ACON
DCON

SCON
-CB

SCON
-CB
(サーボレス)

SSEL

MSEL

XSEL

XSEL
(スカラ)

RCP6S コントローラー仕様

RCP6S コントローラー内蔵型アクチュエーターコントローラー部



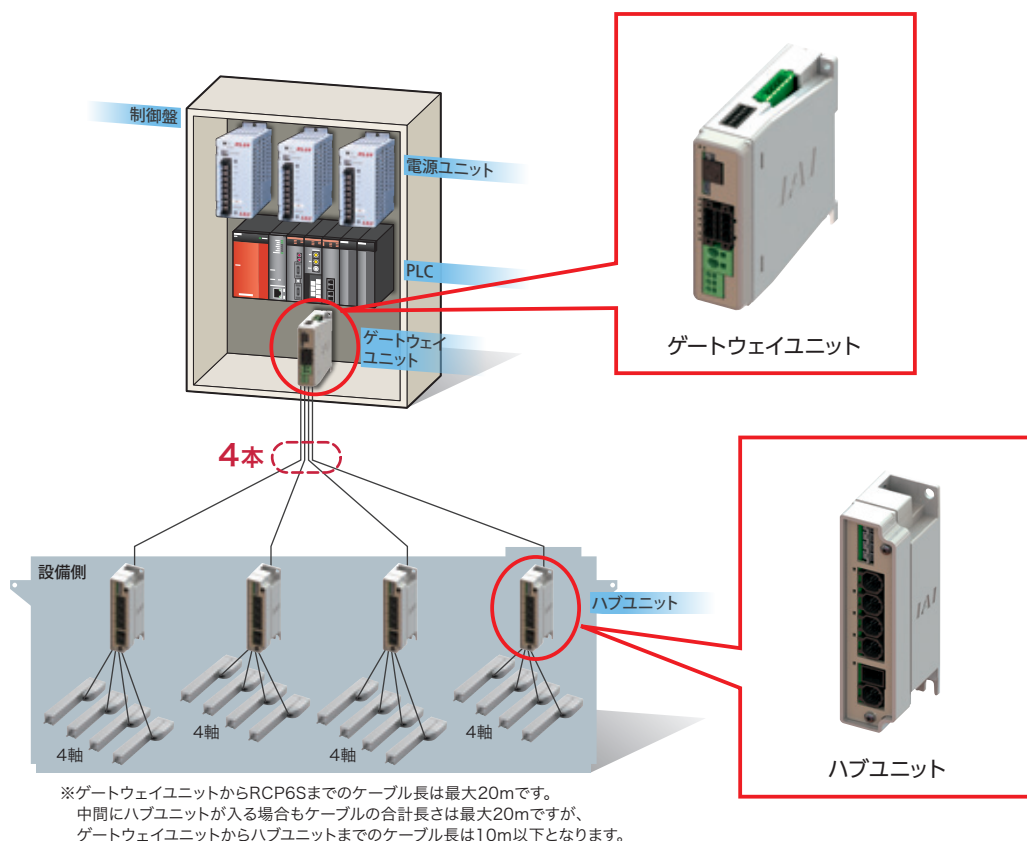
特長

ゲートウェイユニットを使用すれば、フィールドネットワークからRCP6S最大16軸※(ハブユニットを中継)の運転が省配線で実現できます。

ハブユニットによって各軸への配線を短くすることができ、モーター電源の供給・制御信号などを1本のケーブルでつなげることができます。

※フィールドネットワークまたは、使用するモードによって接続可能軸数が変わります。詳細は8-141ページをご確認ください。

RCP6Sコントローラー内蔵型アクチュエーターの制御盤



RCP6S周辺機器

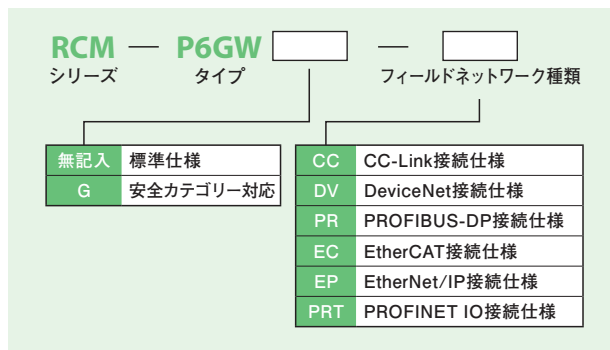
RCP6Sを動作させるには、ゲートウェイユニットが必要です。

- ゲートウェイユニット …RCP6Sをフィールドネットワークに接続するユニット →8-141ページ
- ハブユニット …ゲートウェイユニットに接続される軸数を拡張するユニット →8-145ページ
- PLC接続ユニット …RCP6Sをシリアル通信で直接PLCと接続するためのユニット →8-146ページ
- RCP6Sゲートウェイ用コントローラー
 …RCP6S以外のアクチュエーターをRCP6Sゲートウェイのシステム内で接続するためのコントローラー →8-147ページ

オプション

ゲートウェイユニット〈RCM-P6GW〉

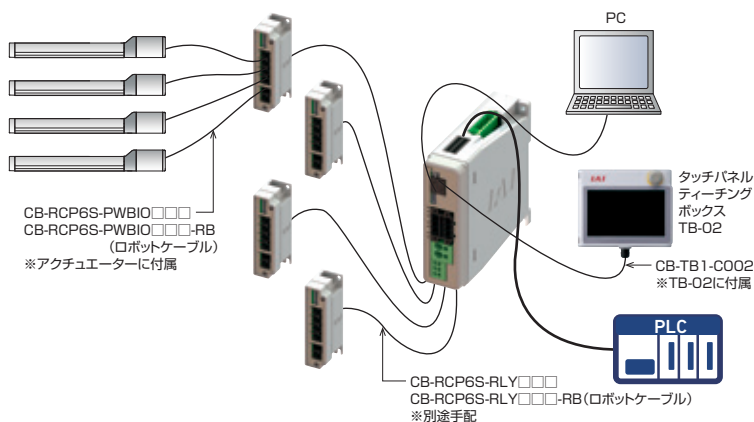
型式構成



標準価格

種類	標準価格
CC-Link 仕様	—
DeviceNet 仕様	—
PROFIBUS-DP 仕様	—
EtherCAT 仕様	—
EtherNet/IP 仕様	—
PROFINET IO 仕様	—
安全カテゴリ CC-Link 仕様	—
安全カテゴリ DeviceNet 仕様	—
安全カテゴリ PROFIBUS-DP 仕様	—
安全カテゴリ EtherCAT 仕様	—
安全カテゴリ EtherNet/IP 仕様	—
安全カテゴリ PROFINET IO 仕様	—

接続イメージ



ゲートウェイユニット1台につき、RCP6Sを最大16軸^{※1}(ハブユニット^{※2}を中継)接続することができます。ゲートウェイユニットに接続する全軸分のモーター電源、制御電源を一括供給できるため、RCP6Sに必要な配線(電源系と通信ライン)を1本のケーブルでつなぐことができます。また、ゲートウェイユニットに直接RCP6Sを接続することも可能です。

※1 フィールドネットワークによって接続可能軸数が変わります。詳細は、「接続可能軸数」をご覧ください。
※2 ハブユニット:8-145ページ参照

接続可能軸数

ゲートウェイユニットに関しての最大の接続軸数は下記の表の通りとします。

	直接直値	簡易直値	ポジションナー 1	ポジションナー 2	ポジションナー 3	ポジションナー 5
CC-Link	16	16	16	16	16	16
DeviceNet	8	16	16	16	16	16
PROFIBUS-DP	8	16	16	16	16	16
EtherCAT	8	16	16	16	16	16
EtherNet/IP	8	16	16	16	16	16
PROFINET IO	8	16	16	16	16	16

ハブユニット〈RCM-P6HUB〉

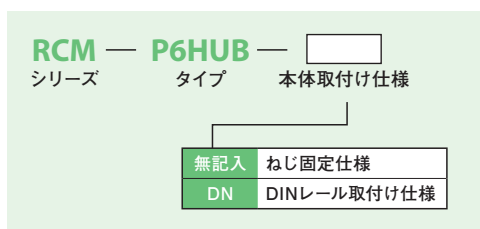
この製品は単体で使用できません。必ずゲートウェイユニットと併用してください。

特長

ゲートウェイユニット-ハブユニット間、ハブユニット-RCP6S間を各々シリアル通信で接続します。ゲートウェイユニットとハブユニットを使用すれば、最大16軸の制御が可能です。

※フィールドネットワークおよび動作モードにより接続可能軸数が変わります。詳細は8-141ページ「接続可能軸数」をご確認ください。

型式構成



標準価格




種類	標準価格
ねじ固定仕様	—
DINレール取付け仕様	—




コントローラー(抜粋)

PCON-CB/CFB

RCP6/RCP5/RCP4<パワーコン対応>/
RCP3/RCP2 用ポジションコントローラー



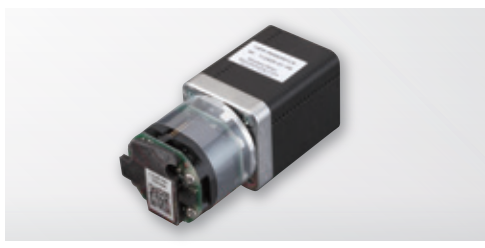
(※1)CC-Link IE Field、MECHATROLINK-I/II接続仕様は、CEマーク非対応

R-unit
RSEL (直交型6軸)
RCP6S
PCON-CB/CFB
PCON-CBP (パルスレス)
PCON
ACON-CB
DCON-CB
ACON
DCON
SCON-CB
SCON-CB (サーボレス)
SSEL
MSEL
XSEL
XSEL (スカラ)

特長

1 高分解能バッテリーレスアブソリュートエンコーダー対応

高分解能バッテリーレスアブソリュートエンコーダーを搭載したRCP6が動作できます。位置データを保持するためのバッテリーが不要ですので、制御盤の省スペース化が可能となり、装置のコストダウンに貢献します。分解能は従来の800パルス→8192パルスになりました。



2 パワーコン®搭載

パルスモーターの最大能力を引き出すパワーコン(高出力ドライバー)を搭載しました。パワーコンの使用により、パルスモーターの出力が約50%UPしています。サイクルタイムの短縮ができ、装置の生産性向上に貢献します。

3 衝突検出機能搭載

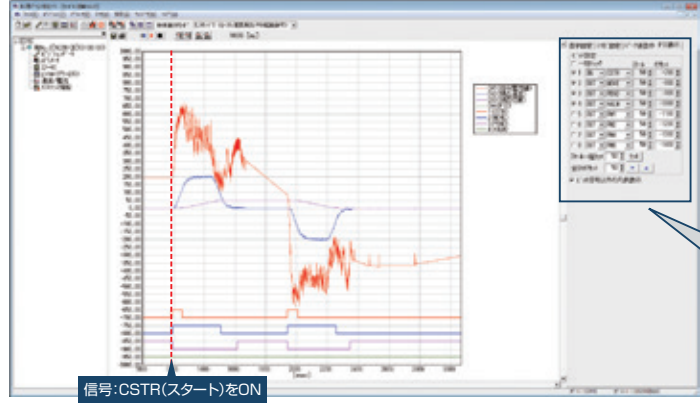
アクチュエーターが運転中に物などに接触した場合、速やかに停止する機能です。負荷があまりかからず停止するので、機械の損傷を軽減できます。



4 モニター機能充実

パソコン専用ティーチングソフトを使うことで動作中のアクチュエーター、コントローラーの情報をパソコン画面に波形として表示する事ができます。*表示可能な情報:指令電流値、現在速度/位置、PIO信号(スタート、位置決め完了、アラーム他) PIO信号の変化点や動作時間を任意に設定する事でパソコン画面に波形の表示を開始する事ができるトリガー機能も備えています。

モニター機能画面(例)



表示設定

表示項目: P-指令電流値, P-現在速度, P-現在位置, P-位置決め完了, P-アラーム他

位置/速度表示単位: mm単位, m/s単位

電流表示単位: 電流値(A), 電流密度(A/mm²)

トリガー設定: 1 (スタート) → (2) (位置決め完了)


※モニターしたい内容が選択できます。

トリガー設定

表示項目: P-指令電流値, P-現在速度, P-現在位置, P-位置決め完了, P-アラーム他

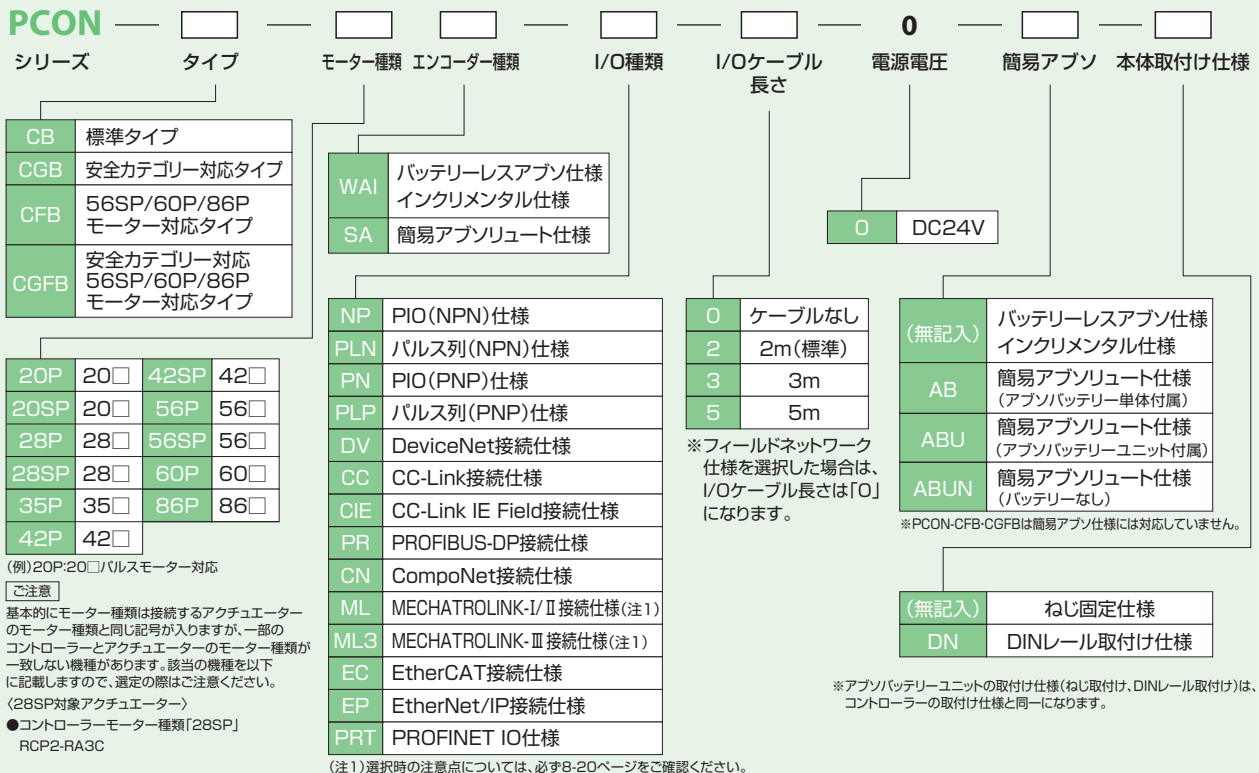
※選択した内容が変化した時からデータの取得がはじまります。

機種一覧/価格

型式		PCON-CB-CGB/CFB-CGFB											
外観													
I/O種類	ポジショナータイプ	パルス列タイプ	フィールドネットワークタイプ										
			DeviceNet	CC-Link	CC-Link IE Field	PROFIBUS-DP	CompoNet	MECHATROLINK-I/II	MECHATROLINK-III	EtherCAT	EtherNet/IP	PROFINET IO	
IO種類型式記号		NP/PN	PLN/PLP	DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT
PCON-CB/CGB	バッテリーレスアプソ仕様 インクリメンタル仕様	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
	簡易アプソリユート仕様	アプソバッテリー単体付属	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
		アプソバッテリーユニット付属	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
PCON-CFB/CGFB	バッテリーレスアプソ仕様 インクリメンタル仕様	アプソバッテリーなし	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
		アプソバッテリーなし	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-

※1 MECHATROLINK-I/IIは、Intelligent I/Oとして扱われ、非同期通信コマンドだけをサポートしています。MECHATROLINK-IIIは、標準サーボプロファイルに対応しています。

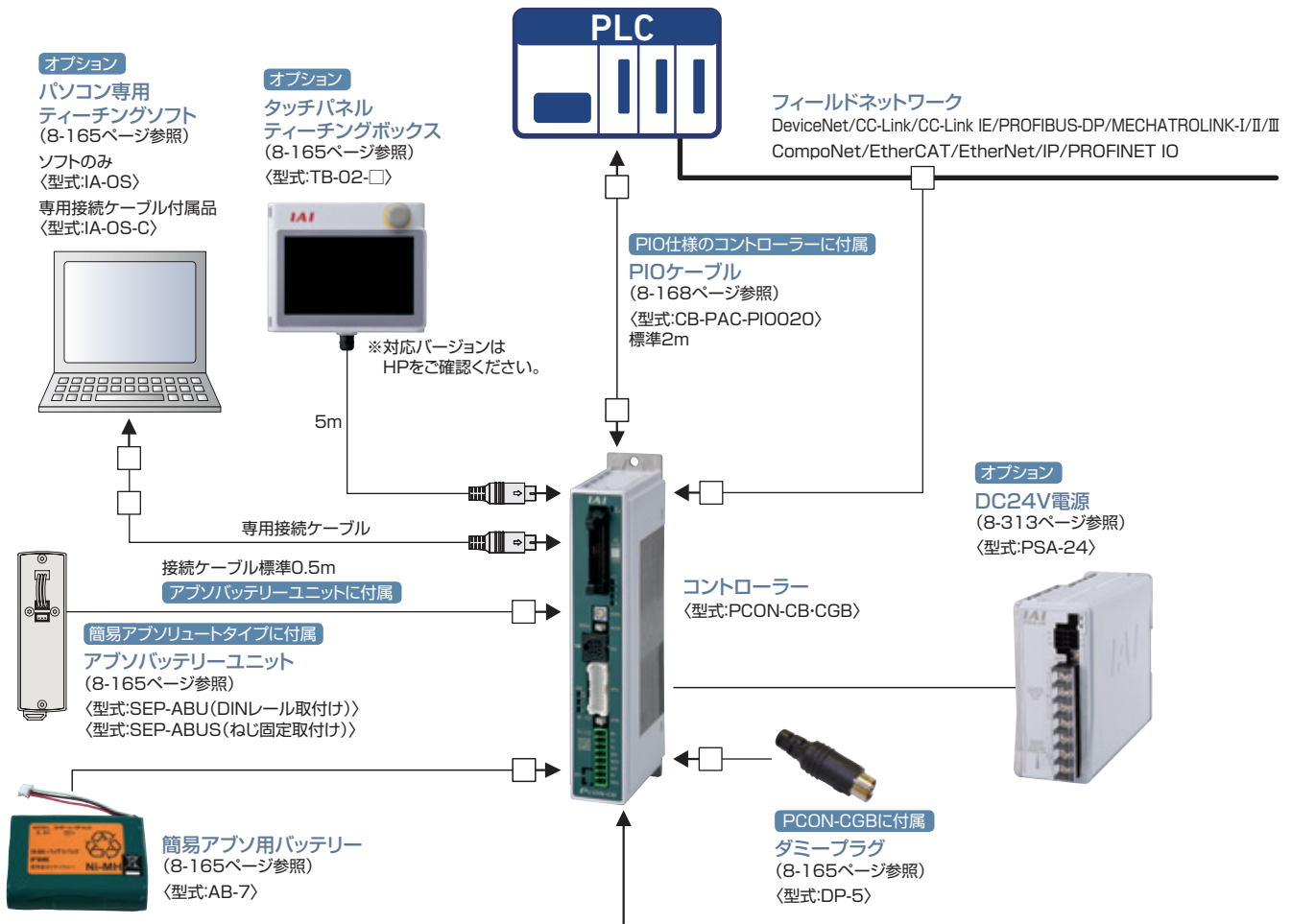
型式項目



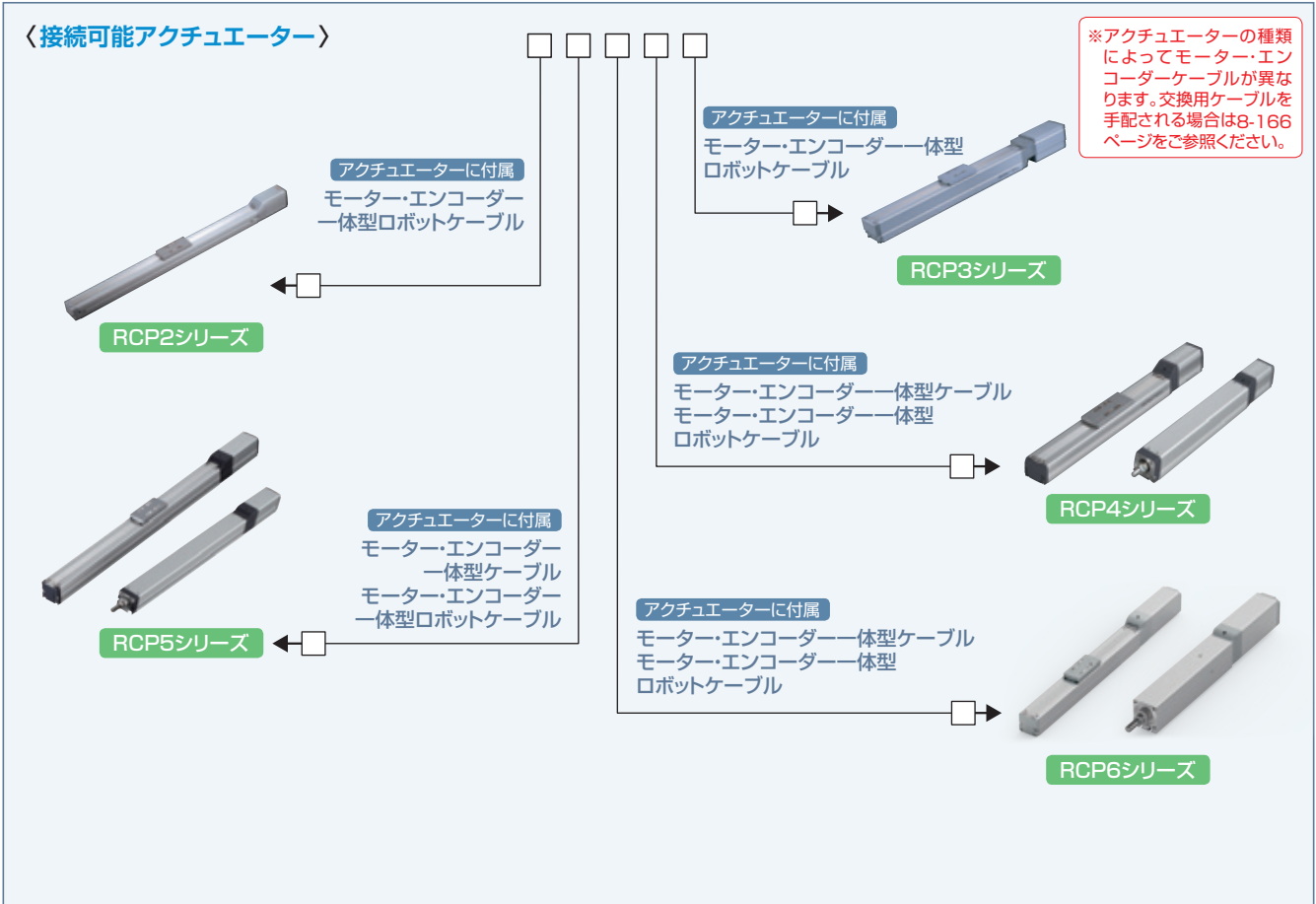
- R-unit
- RSEL (直交型6軸)
- RCP6S
- PCON-CB/CFB
- PCON-CBP (パルスプレス)
- PCON
- ACON-CB
- DCON-CB
- ACON DCON
- SCON-CB
- SCON-CB (サーボプレス)
- SSEL
- MSEL
- XSEL
- XSEL (スカラ)

システム構成

■〈PCON-CB・CGB〉



〈接続可能アクチュエーター〉

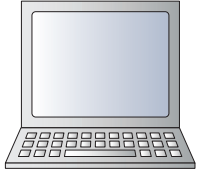


システム構成

■ <PCON-CFB-CGFB>

オプション

パソコン専用
ティーチングソフト
(8-165ページ参照)
ソフトのみ
<型式:IA-OS>
専用接続ケーブル付属品
<型式:IA-OS-C>



オプション

タッチパネル
ティーチングボックス
(8-165ページ参照)
<型式:TB-02-□>



※対応バージョンは
HPをご確認ください。

5m

専用接続ケーブル



フィールドネットワーク

DeviceNet/CC-Link/CC-Link IE/PROFIBUS-DP/MECHATROLINK-I/II/III
CompoNet/EtherCAT/EtherNet/IP/PROFINET IO

PIO仕様のコントローラーに付属

PIOケーブル
(8-168ページ参照)
<型式:CB-PAC-PIO020>
標準2m



コントローラー
<型式:PCON-CFB-CGFB>

オプション

DC24V電源
(8-313ページ参照)
<型式:PSA-24>



PCON-CGB/CGFBに付属

ダミープラグ
(8-165ページ参照)
<型式:DP-5>



<接続可能アクチュエーター>

アクチュエーターに付属
モーター・エンコーダー
一体型ケーブル
モーター・エンコーダー
一体型ロボットケーブル

RCP2シリーズ



アクチュエーターに付属
モーター・エンコーダー
一体型ケーブル
モーター・エンコーダー
一体型ロボットケーブル

RCP4シリーズ



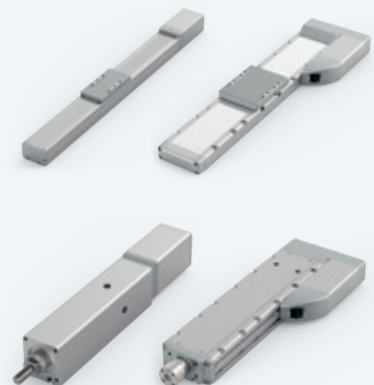
アクチュエーターに付属
モーター・エンコーダー
一体型ケーブル
モーター・エンコーダー
一体型ロボットケーブル

RCP5シリーズ



アクチュエーターに付属
モーター・エンコーダー
一体型ケーブル
モーター・エンコーダー
一体型ロボットケーブル

RCP6シリーズ



※アクチュエーターの種類によってモーター・エンコーダーケーブルが異なります。交換用ケーブルを手配される場合は8-166ページをご参照ください。

R-unit

RSEL
(直交型6軸)

RCP6S

PCON
-CB/CFB

PCON
-CBP
(パルスレス)

PCON

ACON-CB
DCON-CB

ACON
DCON

SCON
-CB

SCON
-CB
(サーボレス)

SSEL

MSEL

XSEL

XSEL
(スカラ)

コントローラー(抜粋)



パルスプレス専用コントローラー



(※1)CC-Link IE Field、MECHATROLINK-I/II接続仕様は、CEマーク非対応

特徴

1 高分解能バッテリーレスアブソリュートエンコーダー対応

パルスプレス仕様のアクチュエーターは高分解能バッテリーレスアブソリュートエンコーダーを搭載しています。位置データを保持するためのバッテリーが不要ですので、制御盤の省スペース化が可能となり、装置のコストダウンに貢献します。



2 ロードセルを使用した力制御に対応

ロードセルからの現在荷重値を読取ることができます。荷重方向は圧入と引張りのどちらからも対応でき、ポジションデータでの指定で簡単に切替えることができます。

3 目標荷重のN単位表示対応

ポジションデータの **押付け(%)** を換算した **目標荷重(N)** で表示します。衝突検出機能が無効な場合は **しきい(%)** も"N"換算値が表示されます。

【パソコン対応ティーチングソフト】




IA-OS:ポジション編集画面

【ティーチングボックス】



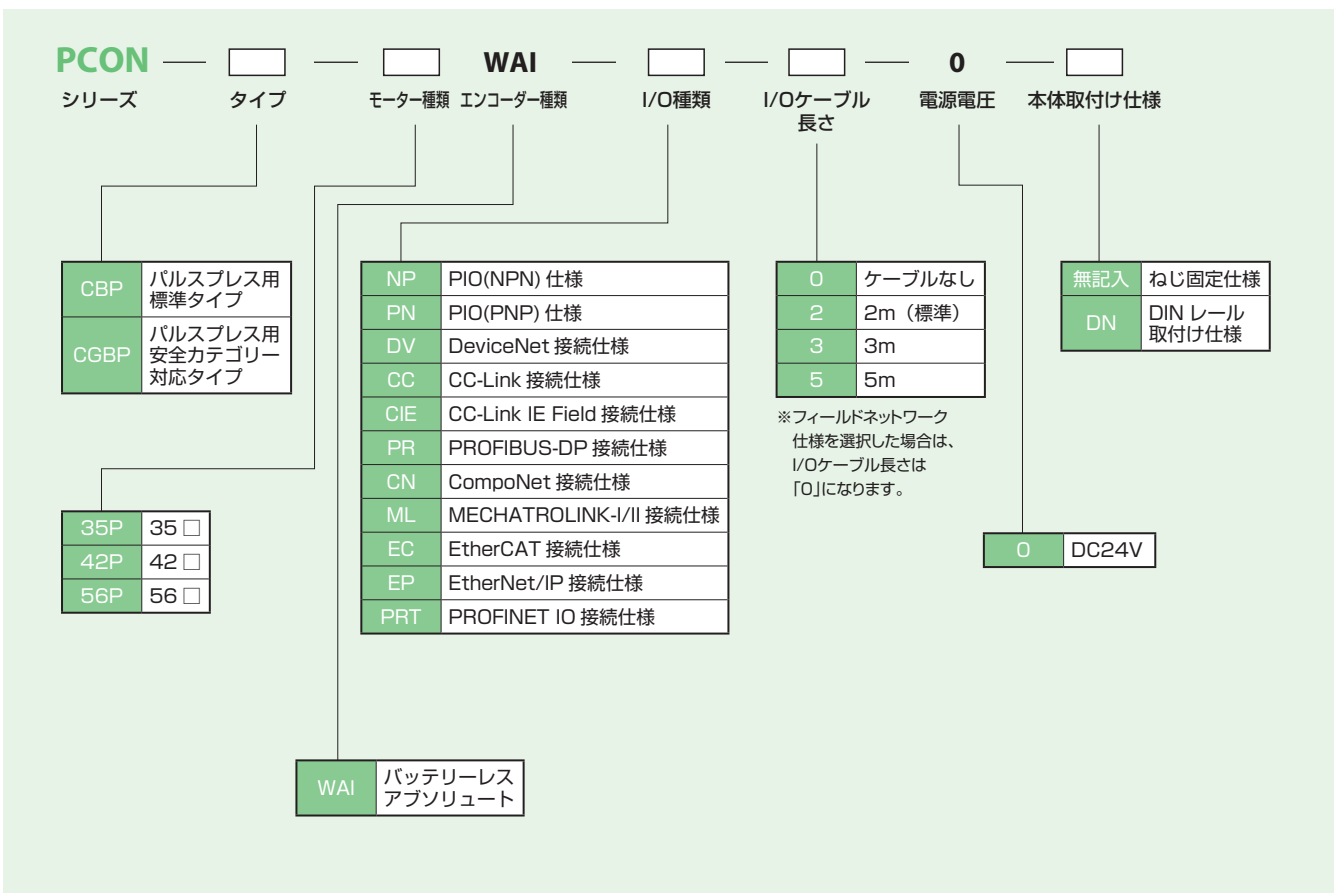
TB-02:ポジション編集画面

機種一覧/価格

型式		PCON-CBP/CGBP								
外観										
I/O種類	ポジションタイプ	フィールドネットワークタイプ								
		DeviceNet	CC-Link	CC-Link IE Field	PROFIBUS	CompoNet	MECHATROLINK	EtherCAT	EtherNet/IP	PROFINET
		DeviceNet 接続仕様	CC-Link 接続仕様	CC-Link IE Field 接続仕様	PROFIBUS-DP 接続仕様	CompoNet 接続仕様	MECHATROLINK-1/II 接続仕様 ※1	EtherCAT 接続仕様	EtherNet/IP 接続仕様	PROFINET IO 接続仕様
IO種類型式記号	NP/PN	DV	CC	CIE	PR	CN	ML	EC	EP	PRT
PCON-CBP/CGBP	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-

※1 MECHATROLINK-1/II は、Intelligent I/O として扱われ、非同期通信コマンドだけをサポートしています。

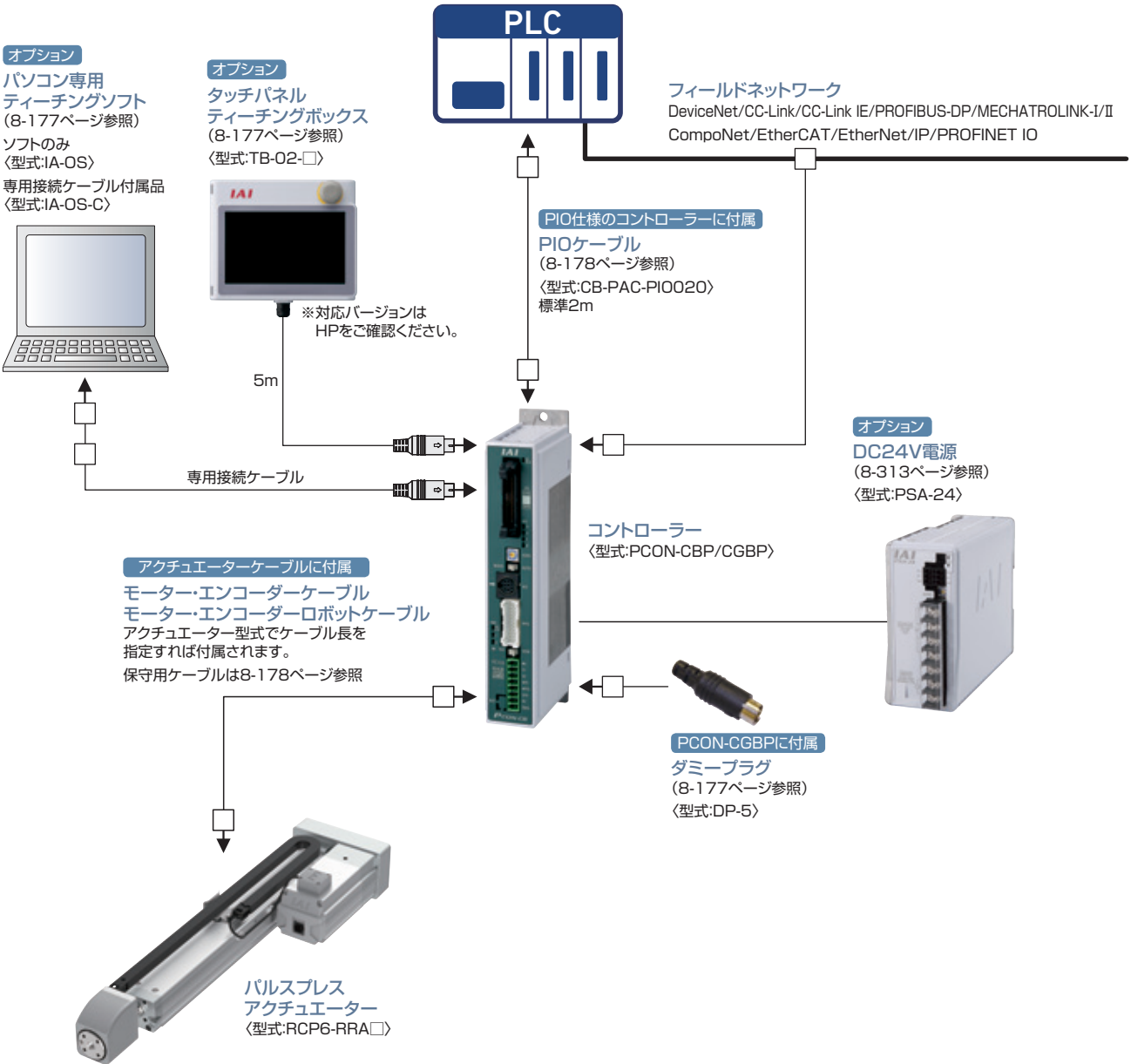
型式項目



R-unit
RSEL (直交型6軸)
RCP6S
PCON-CB/CFB
PCON-CBP (パルスブレス)
PCON
ACON-CB
DCON-CB
ACON DCON
SCON-CB
SCON-CB (サーボブレス)
SSEL
MSEL
XSEL
XSEL (スカラ)

システム構成

コントローラー (抜粋)



- R-unit
- RSEL (直交型6軸)
- RCP6S
- PCON -CB/CFB
- PCON -CBP (パルスプレス)**
- PCON
- ACON-CB DCON-CB
- ACON DCON
- SCON -CB
- SCON -CB (サーボプレス)
- SSEL
- MSEL
- XSEL
- XSEL (スカラ)

MEMO

Horizontal dotted lines for writing a memo.

コントローラー(抜粋)

R-unit

RSEL
(直交型6軸)

RCP6S

PCON
-CB/CFB

**PCON
-CBP**
(パルスプレス)

PCON

ACON-CB
DCON-CB

ACON
DCON

SCON
-CB

SCON
-CB
(サーボプレス)

SSEL

MSEL

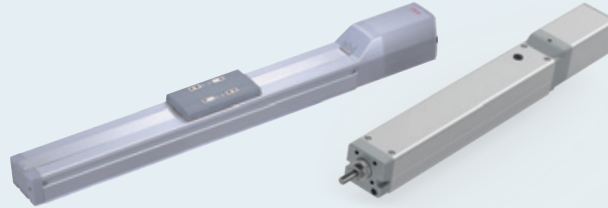
XSEL

XSEL
(スカラ)

PCON-CYB/PLB/POB



ロボシリンダー用
ポジションコントローラー



特長

1 バッテリーレスアブソリュートエンコーダー搭載製品に対応

バッテリーがないのでメンテナンスの必要がありません。
装置立ち上げ時や非常停止後、あるいは故障で停止した後の装置の再起動時に、
原点復帰しませんので、作業時間を短縮でき、製造コストが低減できます。



バッテリーレス
アブソリュートエンコーダー

2 パワーコン®対応

更なるステッピングモーターの性能を引き出す、高出力ドライバー『パワーコン®』を標準搭載しています。
サイクルタイムの短縮ができ、装置の生産性向上に貢献します。

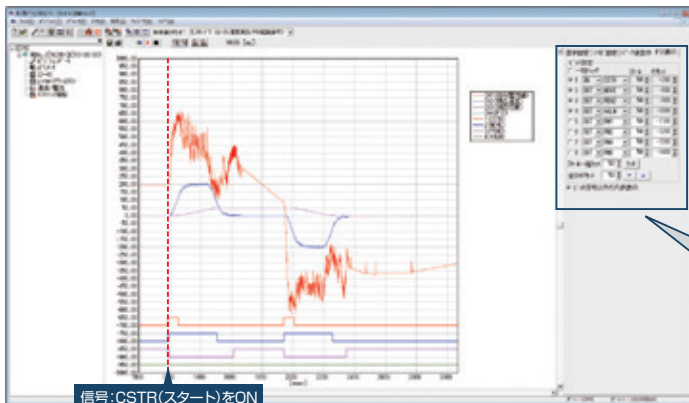
3 スマートチューニング機能を搭載

搬送質量に応じた最適速度、加減速を設定するスマートチューニング機能に対応しています(※)。
(※)スマートチューニング機能を使用する場合は、パソコン専用ティーチングソフトか、TB-O2(タッチパネルティーチングボックス)が必要です。

4 モニター機能充実

パソコン専用ティーチングソフトを使うことで動作中のアクチュエーター、コントローラーの情報をパソコン画面に波形として表示することができます。※表示可能な情報: 指令電流値、現在速度/位置、PIO信号(スタート、位置決め完了、アラーム他)
PIO信号の変化点や動作時間を任意に設定する事でパソコン画面に波形の表示を開始することができるトリガー機能も備えています。

モニター機能画面(例)



表示設定

表示項目: [選択] [決定] [キャンセル]

PIO信号: [選択] [決定]

位置決め完了: [選択] [決定]

エラー発生: [選択] [決定]

位置/速度表示単位: [選択] [決定]

電圧表示単位: [選択] [決定]

電流表示単位: [選択] [決定]

表示モード: [選択] [決定]

※モニターしたい内容が選択
できます。

トリガー設定

トリガー項目: [選択] [決定] [キャンセル]

トリガー条件: [選択] [決定]

トリガー動作: [選択] [決定]

※選択した内容が変化した
時からデータの取得が
はじまります。


5 低価格

よく使用する機能に限定することで、低価格化を実現しました。

製品型式	パワーコン (高出力ドライバー)	高分解能 バッテリーレス アプソ	簡易 アプソ	カレンダー 機能	メンテナンス 機能	I/O点数	位置決め点数	フィールド ネットワーク	価格
PCON CYB/PLB/POB	○	○	×	×	○	非絶縁型 8IN/8OUT	標準16点 最大64点	×	-
PCON CB	○	○	○	○	○	絶縁型 16IN/16OUT	標準64点 最大512点	○	-

機種一覧／価格

ロボシリンダーが動作可能なポジションコントローラー。さまざまな制御に対応可能な3タイプをラインナップ。

タイプ名	CYB	PLB / POB
名称	ポジショナー／電磁弁タイプ	パルス列制御タイプ
外観		
ポジション点数	64点	—
標準価格	—	—

型 式

PCON — — **WAI** — — — **0** —

シリーズ タイプ モーター種類 エンコーダー種類 I/O種類 I/Oケーブルの長さ 電源電圧 本体取付け仕様

CYB	ポジショナー／電磁弁タイプ
PLB	パルス列制御タイプ (差動レシーバー型)
POB	パルス列制御タイプ (オープンコレクター型)

WAI	バッテリーレスアブソリュート／インクリメンタル
-----	-------------------------

NP	NPN仕様 (標準)
PN	PNP仕様

(無記入)	ねじ固定仕様
DN	DINレール取付け仕様

20P	20□	35P	35□
20SP	20□	42P	42□
28P	28□	42SP	42□
28SP	28□	56P	56□

(例) 20P・20□パルスモーター対応

ご注意
基本的にモーター種類は接続するアクチュエーターのモーター種類と同じ記号が入りますが、一部のコントローラーとアクチュエーターのモーター種類が一致しない機種があります。該当の機種を以下に記載しますので、選定の際はご注意ください。
(28SP対象アクチュエーター)
●コントローラーモーター種類「28SP」…RCP2-RA3C

0	ケーブルなし
2	2m (標準)
3	3m
5	5m

※POBタイプは最長2mまでの選択となります。

0	DC24V
---	-------

コントローラー (抜粋)

R-unit
RSEL (直交型6軸)
RCP6S
PCON -CB/CFB
PCON -CBP (パルスレス)
PCON
ACON-CB
DCON-CB
ACON
DCON
SCON -CB
SCON -CB (サーボレス)
SSEL
MSEL
XSEL
XSEL (スカラ)

システム構成

コントローラー(抜粋)

R-unit

RSEL
(直交型6軸)

RCP6S

PCON
-CB/CFB

PCON
-CBP
(パルスアレス)

PCON

ACON-CB
DCON-CB

ACON
DCON

SCON
-CB

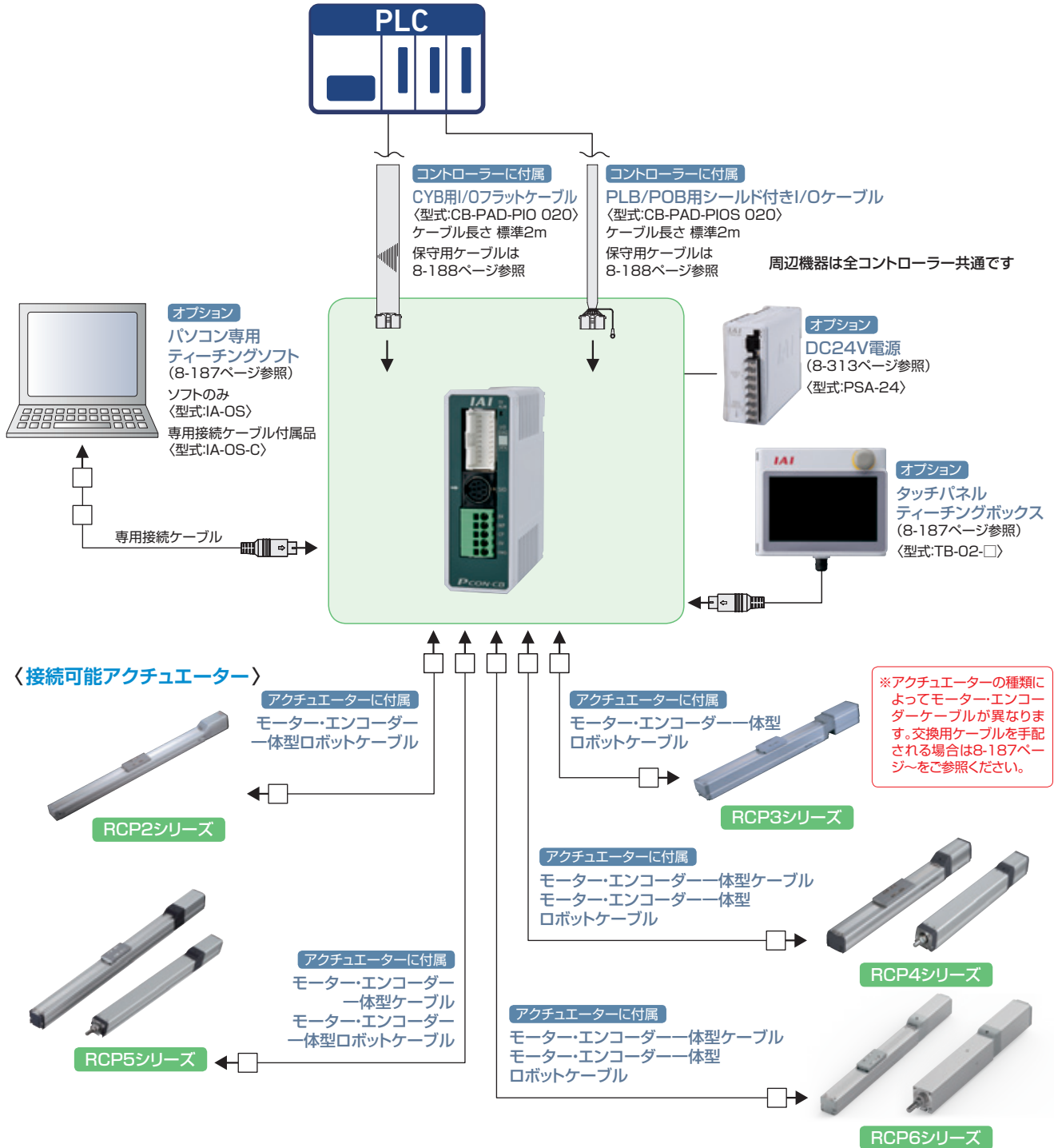
SCON
-CB
(サーボアレス)

SSEL

MSEL

XSEL

XSEL
(スカラ)



ACON-CB

RCA/RCA2用
ポジションコントローラー

CE^(※1) RoHS 10



DCON-CB

RCD用
ポジションコントローラー

CE^(※1) RoHS 10

(※1)CC-Link IE Field、MECHATROLINK-I/II接続仕様は、CEマーク非対応

特長

1 バッテリーレスアブソエンコーダー対応 ※ACON-CBのみ

バッテリーレスアブソエンコーダーを搭載したRCAが動作できます。位置データを保持するためのバッテリーが不要ですので、制御盤の省スペース化が可能となり、イニシャルコスト、メンテナンスコストの削減に貢献します。



2 主要なフィールドネットワークに対応

DeviceNet、CC-Link、CC-Link IE Field、PROFIBUS-DP、PROFINET IO、CompoNet、MECHATROLINK、EtherCAT、EtherNet/IPに対応。省配線の他、直値指定、ポジションNo.指定、現在位置の読み取りなどが可能です。



3 走行距離積算機能によりメンテナンスのタイミング確認が可能

アクチュエーターの走行距離を積算してコントローラーに記録し、予め設定した距離を超えると信号を外部に出力しますので、この機能を使ってグリースアップや定期点検のタイミングを確認することができます。

〈メンテナンス情報〉



設定した保守点検時期(動作回数、走行距離)に達すると自動的にPLCに出力します。

4 カレンダー機能によりアラームの発生時刻の保持が可能


カレンダー機能(時計機能)搭載により、アラームなどの履歴に発生時刻が記録されますのでトラブルの原因解析などに役立ちます。



5 オフボードチューニング機能を搭載 ※ACON-CBのみ

搬送負荷に合わせた最適なゲインを設定するオフボードチューニング機能を搭載しました。

機種一覧/価格

型式		ACON-CB/CGB・DCON-CB/CGB											
外観													
I/O種類	ポジションタイプ	パルス列タイプ	フィールドネットワークタイプ										
			DeviceNet	CC-Link	CC-Link IE Field	PROFIBUS-DP	CompoNet	MECHATROLINK-I/II	MECHATROLINK-III	EtherCAT	EtherNet/IP	PROFINET IO	
I/O種類型式記号		NP/PN	PLN/PLP	DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT
R-unit	バッテリーレスアプソ仕様 インクリメンタル仕様	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
RSEL (直交型6軸)	簡易アプソリユート仕様	アプソバッテリー 単体付属	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
RCP6S		アプソバッテリー ユニット付属	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
PCON -CB/CFB	アプソバッテリー なし	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
PCON -CB/CFB	アプソリユート仕様	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
PCON -CBP (パルスレス)	DCON-CB -CGB インクリメンタル仕様	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-

型式項目

ACON - [] - [] - [] - [] - [] - [] - [] - [] - []

シリーズ タイプ モーター種類 エンコーダー種類 オプション I/O種類 I/Oケーブル長さ 電源電圧 簡易アプソ 本体取付け仕様

CB 標準タイプ

CGB 安全カテゴリー対応タイプ

WAI バッテリーレスアプソインクリメンタル

A アプソリユート

HA 高加減速仕様

LA 省電力仕様

0 DC24V

2	2W	10	10W	NP	PIO(NPN)仕様	0	ケーブルなし	(無記入)	バッテリーレスアプソ仕様 インクリメンタル仕様 アプソリユート仕様
5	5W	20	20W	PN	PIO(PNP)仕様	2	2m(標準)	AB	簡易アプソリユート仕様 (アプソバッテリー単体付属)
5S	5W	20S	20W	PLN	パルス列(NPN)仕様	3	3m	ABU	簡易アプソリユート仕様 (アプソバッテリーユニット付属)
		30	30W	PLP	パルス列(PNP)仕様	5	5m	ABUN	簡易アプソリユート仕様 (アプソバッテリーなし)
				DV	DeviceNet仕様			(無記入)	ねじ取付け仕様
				CC	CC-Link仕様			DN	DINレール取付け仕様
				CIE	CC-Link IE Field接続仕様				
				PR	PROFIBUS-DP仕様				
				CN	CompoNet仕様				
				ML	MECHATROLINK-I/II仕様(注1)				
				ML3	MECHATROLINK-III仕様(注1)				
				EC	EtherCAT仕様				
				EP	EtherNet/IP仕様				
				PRT	PROFINET IO仕様				

(例) 2: 2Wサーボモーター対応

ご注意
基本的にモーター種類は接続するアクチュエーターのモーター種類と同じ記号が入りますが、一部のコントローラーとアクチュエーターのモーター種類が一致しない機種があります。該当の機種を以下に記載しますので、選定の際はご注意ください。

(5S・20S対象アクチュエーター)
●コントローラーモーター種類「5S」
…RCA2-RA2A□, RCA2-SA2A□
●コントローラーモーター種類「20S」
…RCA2-SA4□, RCA2-TA5□,
RCA-RA3□, RCA-RG□3□,
RCAW-RA3□

(注1) 選択時の注意点については、必ず8-20ページをご確認ください。

DCON - [] - [] - [] - [] - [] - [] - [] - [] - []

シリーズ タイプ モーター種類 エンコーダー種類 I/O種類 I/Oケーブル長さ 電源電圧 本体取付け仕様

CB 標準タイプ

CGB 安全カテゴリー対応タイプ

1 インクリメンタル

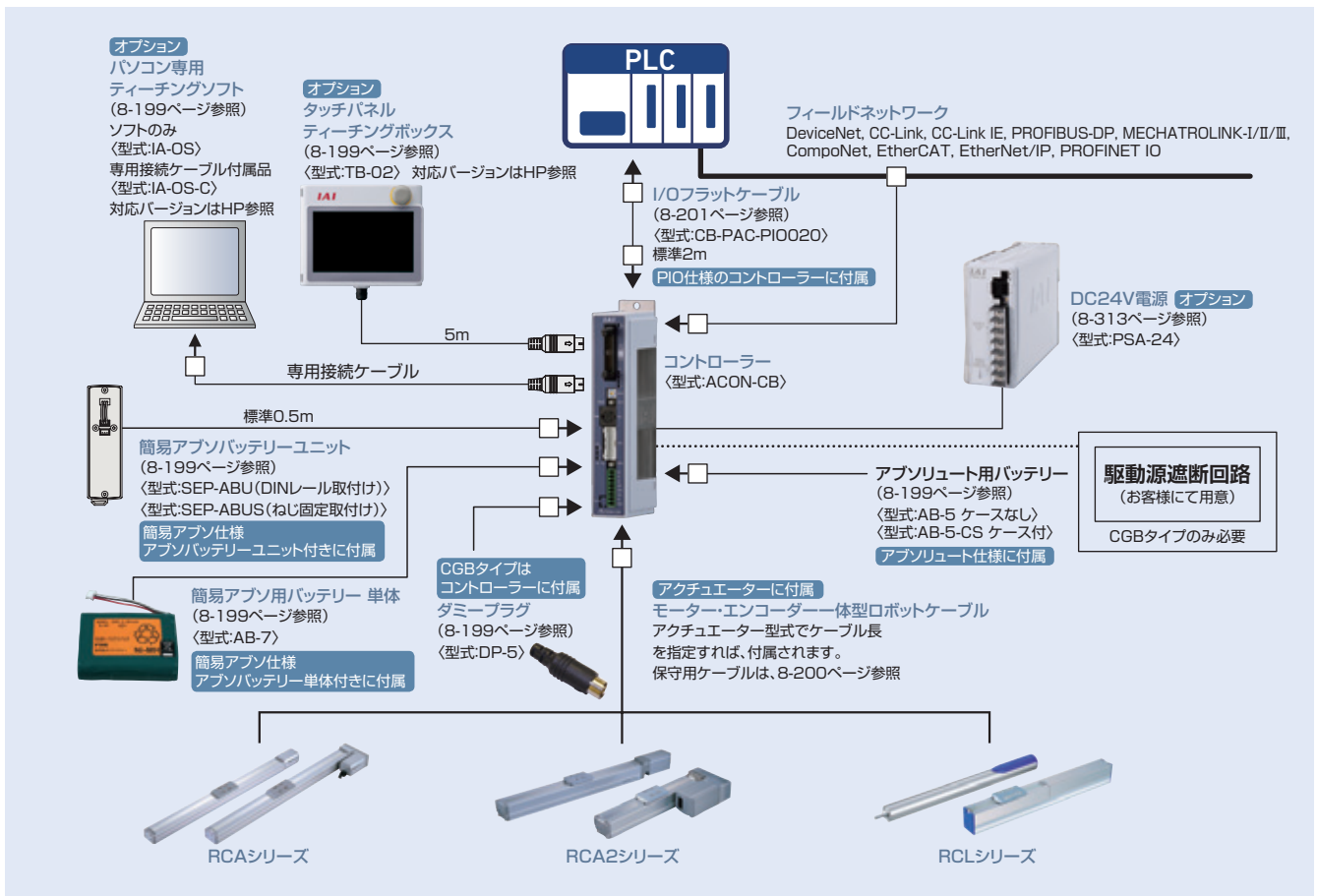
0 DC24V

3	3W	NP	PIO(NPN)仕様	0	ケーブルなし	(無記入)	ねじ取付け仕様
		PN	PIO(PNP)仕様	2	2m(標準)	DN	DINレール取付け仕様
		PLN	パルス列(NPN)仕様	3	3m		
		PLP	パルス列(PNP)仕様	5	5m		
		DV	DeviceNet仕様				
		CC	CC-Link仕様				
		CIE	CC-Link IE Field接続仕様				
		PR	PROFIBUS-DP仕様				
		CN	CompoNet仕様				
		ML	MECHATROLINK-I/II仕様(注1)				
		ML3	MECHATROLINK-III仕様(注1)				
		EC	EtherCAT仕様				
		EP	EtherNet/IP仕様				
		PRT	PROFINET IO仕様				

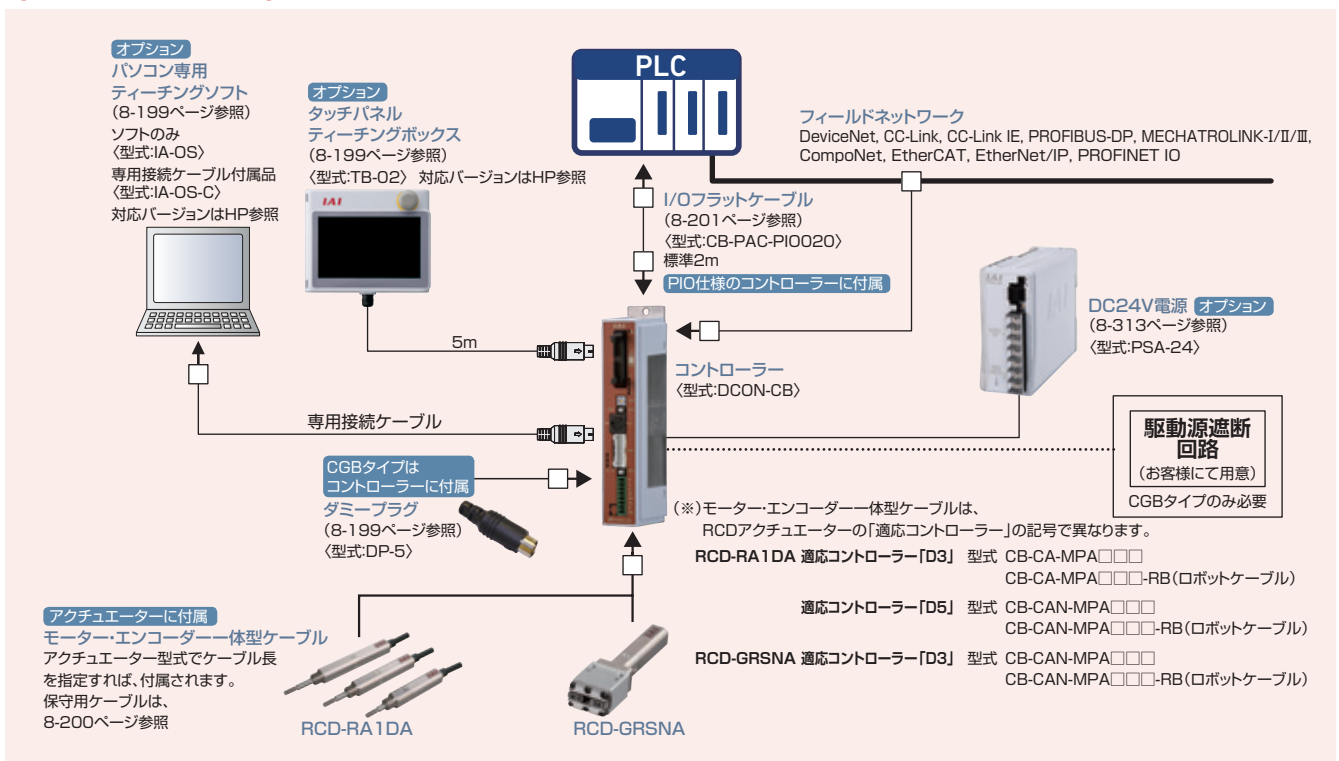
(注1) 選択時の注意点については、必ず8-20ページをご確認ください。

システム構成

〈ACON-CB/CGB〉



〈DCON-CB/CGB〉



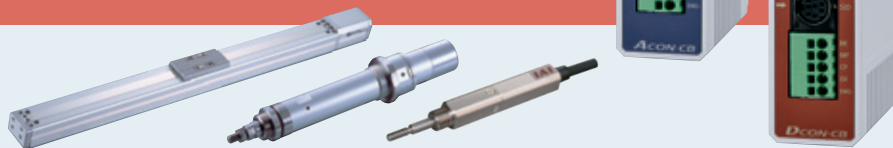
コントローラー(抜粋)

- R-unit
- RSEL (直交型6軸)
- RCP6S
- PCON -CB/CFB
- PCON -CBP (パルスレス)
- PCON
- ACON-CB DCON-CB
- ACON DCON
- SCON -CB
- SCON -CB (サーボレス)
- SSEL
- MSEL
- XSEL
- XSEL (スカラ)

ACON-CYB/PLB/POB

DCON-CYB/PLB/POB

ロボシリンダー用
ポジションコントローラー



特長

1 バッテリーレスアブソリュートエンコーダー搭載製品に対応 (ACONのみ)

バッテリーがないのでメンテナンスの必要がありません。
装置立ち上げ時や非常停止後、あるいは故障で停止した後の装置の再起動時に、
原点復帰しませんので、作業時間を短縮でき、製造コストが低減できます。

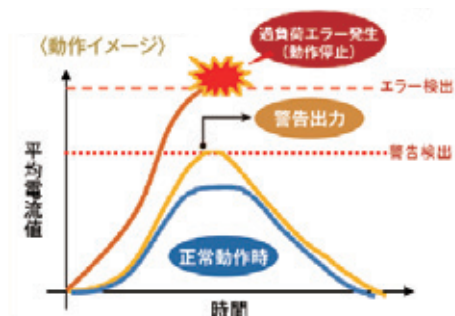


2 スマートチューニング機能を搭載 (ACONのみ)

搬送質量に応じた最適速度、加減速を設定するスマートチューニング機能に対応しています。

3 予兆保全

平均電流値の変化から、過負荷エラーになる前に警告を出力します。



- ガイド、ボールねじのメンテナンス不足による摺動抵抗の増大や過大な負荷が加わることで、モーターに加わる電流が増えます。その結果、過負荷エラーが発生し装置が停止します。
- ガイド、ボールねじのグリースアップを行わない場合、摺動抵抗が大きくなり、徐々にモーターに加わる電流が増えます。お客様が任意に設定した閾値に到達すると警告を出力します。この時、装置は停止しませんが、点検、メンテナンスを行い、早急に原因を取り除いてください。
- 正常動作時

- 予兆保全機能を使うことで、設備の突発停止を回避できます。
- 保全員を必要最小限の配置に抑えられるので人件費の削減に効果的です。

4 低価格

よく使用する機能に限定することで、低価格化を実現しました。

製品型式	バッテリーレスアブソ	簡易アブソ	カレンダー機能	メンテナンス機能	I/O点数	位置決め点数	フィールドネットワーク	価格
ACON CYB/PLB/POB	○	×	×	○	非絶縁型 8IN/8OUT	標準16点 最大64点	×	—
ACON CB	○	○	○	○	絶縁型 16IN/16OUT	標準64点 最大512点	○	—

機種一覧/価格

RCA2/RCA/RCD シリーズのアクチュエーターが動作可能なポジションコントローラー。さまざまな制御に対応可能な 3 タイプをラインナップ。

タイプ名	CYB	PLB / POB
名称	ポジションナー / 電磁弁タイプ	パルス列制御タイプ
外観		
内容	エアシリンダーと同様の制御で動作可能	パルス列制御用コントローラー
ポジション点数	64点	-
標準価格	-	-

型式

ACON - [] - [] **WAI** [] - [] - [] - **0** - []

シリーズ タイプ モーター種類 エンコーダー種類 オプション I/O種類 I/Oケーブルの長さ 電源電圧 本体取付け仕様

CYB ポジショナー / 電磁弁タイプ

PLB パルス列制御タイプ (差動レシーバー型)

POB パルス列制御タイプ (オープンコレクター型)

WAI バッテリーレスアップ / インクリメンタル

※RCAアクチュエーターのアプリアリュート仕様は動作できません。アプリアリュート仕様を動作するにはACON-CBまたは、ASELをご使用ください。

2	2W	20	20W
5	5W	20S	20W
5S	5W	30	30W
10	10W		

(例) 2: 2Wサーボモーター対応

【ご注意】
基本的にモーター種類は接続するアクチュエーターのモーター種類と同じ記号が入りますが、一部のコントローラーとアクチュエーターのモーター種類が一致しない機種があります。該当の機種を以下に記載しますので、選定の際はご注意ください。
(5S・20S対象アクチュエーター)
●コントローラーモーター種類「5S」…RCA2-RA2A□、RCA2-SA2A□
●コントローラーモーター種類「20S」…RCA2-SA4□、RCA2-TA5□、RCA-RA3□、RCA-RG□3□、RCAW-RA3□

HA 高加減速仕様

LA 省電力仕様

NP PIO (NPN) 仕様

PN PIO (PNP) 仕様

0 DC24V

0	ケーブルなし
2	2m (標準)
3	3m
5	5m

※POBタイプは最長2mまでの選択となります。

(無記入) ねじ固定仕様

DN DINレール取付け仕様

DCON - [] - **3** **I** [] - [] - [] - **0** - []

シリーズ タイプ モーター種類 エンコーダー種類 I/O種類 I/Oケーブルの長さ 電源電圧 本体取付け仕様

CYB ポジショナー / 電磁弁タイプ

PLB パルス列制御タイプ (差動レシーバー型)

POB パルス列制御タイプ (オープンコレクター型)

I インクリメンタル

※DCブラシレスモーター対応

3	3W
---	----

NP PIO (NPN) 仕様

PN PIO (PNP) 仕様

0 DC24V

0	ケーブルなし
2	2m (標準)
3	3m
5	5m

※POBタイプは最長2mまでの選択となります。

(無記入) ねじ取付け仕様

DN DINレール取付け仕様

R-unit

RSEL (直交型6軸)

RCP6S

PCON -CB/CFB

PCON -CBP (パルスレス)

PCON

ACON-CB
DCON-CB

**ACON
DCON**

SCON -CB

SCON -CB (サーボレス)

SSEL

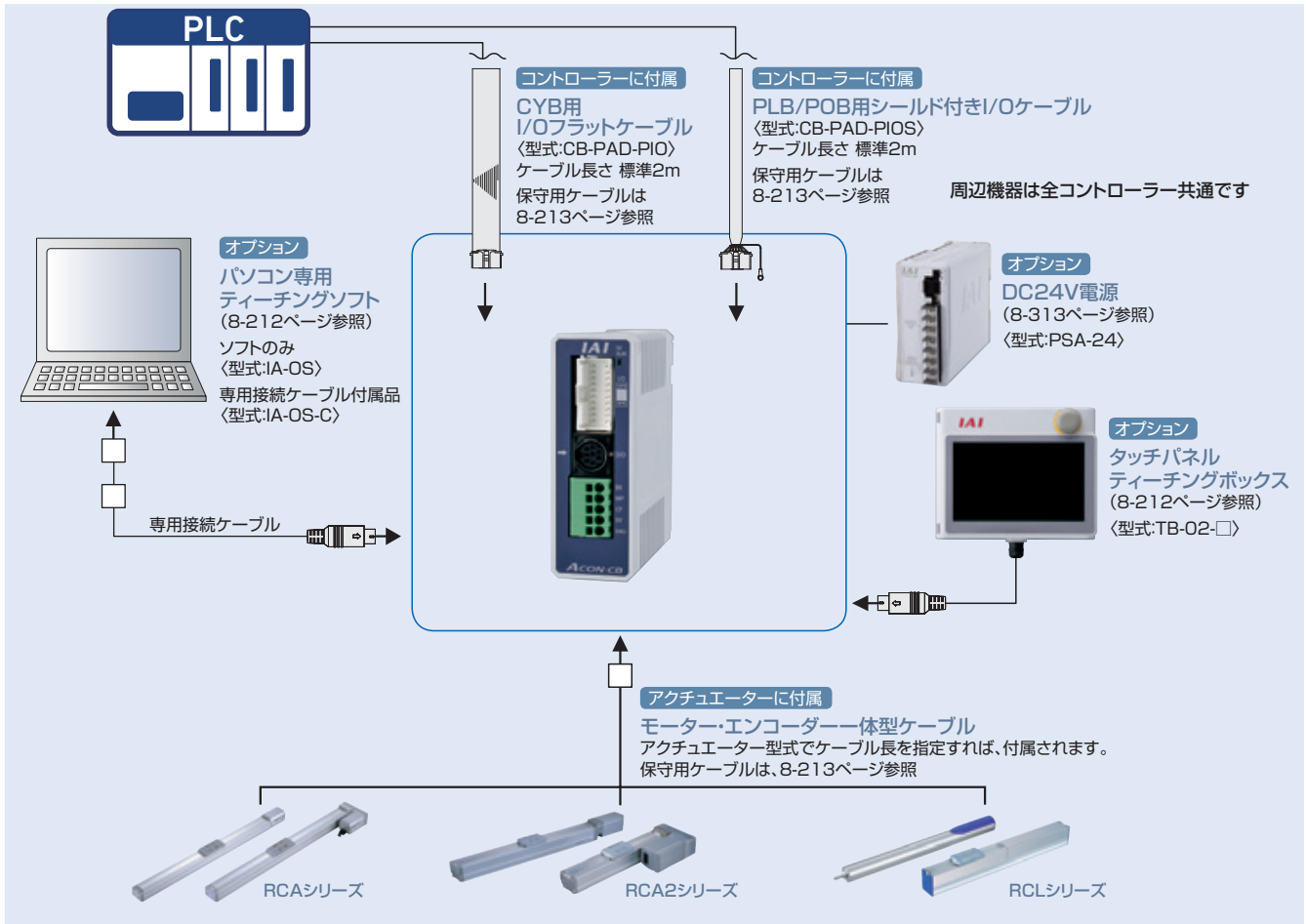
MSEL

XSEL

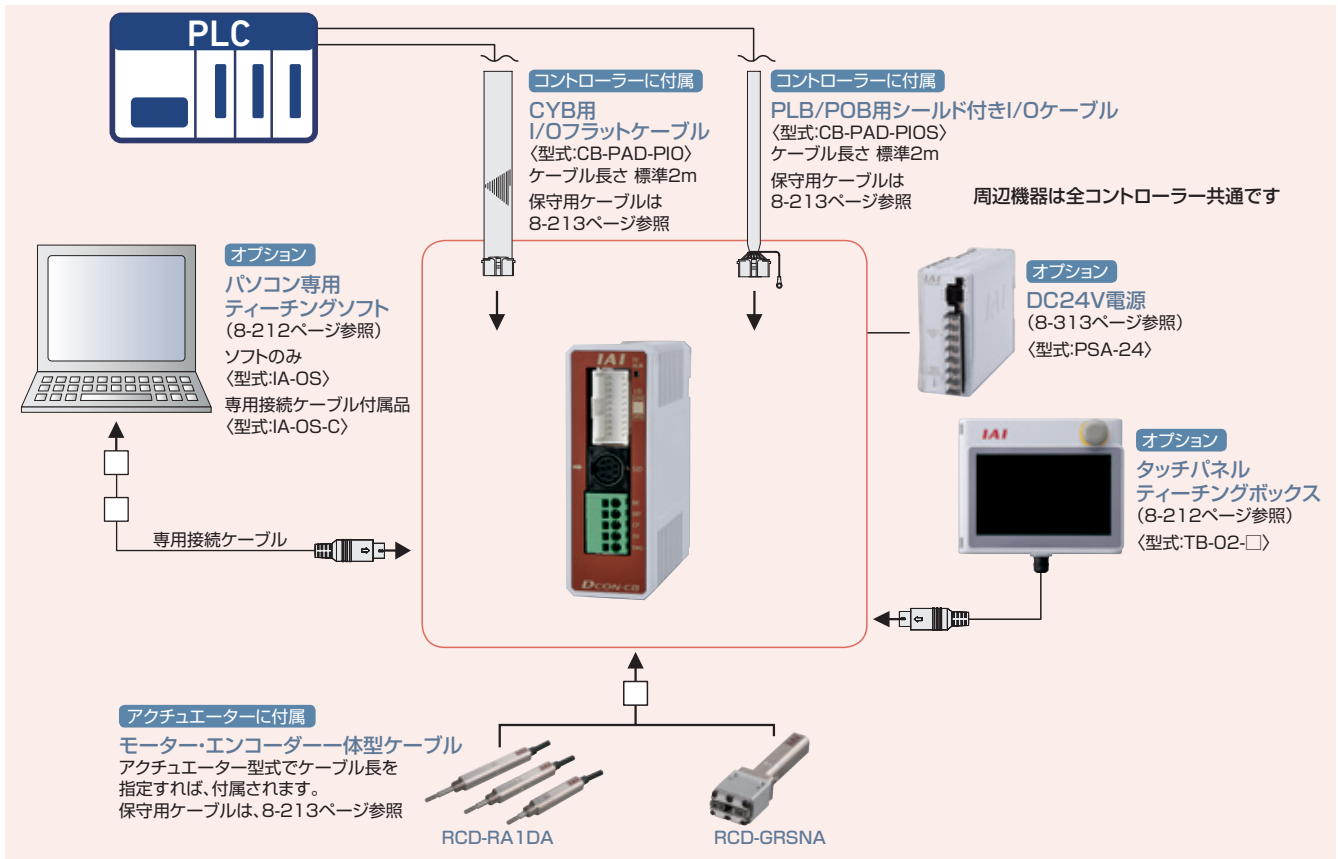
XSEL (スカラ)

システム構成

<ACON-CYB/PLB/POB>



<DCON-CYB/PLB/POB>



MEMO

Dotted lines for writing a memo.

コントローラー(抜粋)

R-unit

RSEL
(直交型6軸)

RCP6S

PCON
-CB/CFB

PCON
-CBP
(パルスプレス)

PCON

ACON-CB
DCON-CB

ACON
DCON

SCON
-CB

SCON
-CB
(サーボプレス)

SSEL

MSEL

XSEL

XSEL
(スカラ)

コントローラー(抜粋)

SCON-CB

単軸ロボット/直交ロボット/リニアサーボ/ロボシリンダー RCS2/RCS3/RCS4 用
ポジションコントローラー



CE (※1) RoHS 10 UL (※2)

(※1)MECHATROLINK-I/II接続仕様は、CEマーク非対応
(※2)3000、3300WタイプはUL規格非対応

特長

1 バッテリーレスアブソエンコーダー対応

バッテリーレスアブソエンコーダーを搭載したRCS2、RCS3、RCS4、ISB、ISDB、NSAが動作できます。位置データを保持するためのバッテリーが不要ですので、制御盤の省スペース化が可能となり、イニシャルコスト、メンテナンスコストの削減に貢献します。



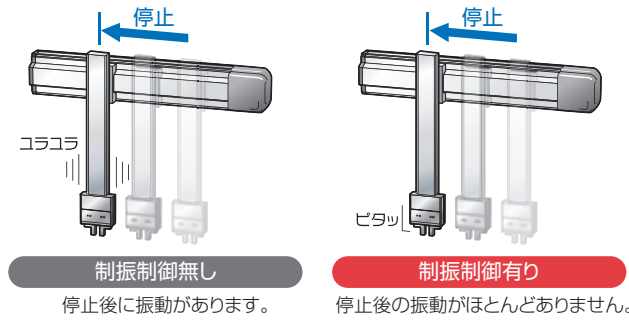
2 主要なフィールドネットワークに対応 (オプション機能)

DeviceNet、CC-Link、CC-Link IE Field、PROFIBUS-DPに加えて、MECHATROLINK、CompoNet、EtherCAT、EtherNet/IP、PROFINET IOにも直接接続が可能です。またフィールドネットワーク経由で直接座標値を指定しての動作が可能です。



3 制振制御機能装備 (標準機能)

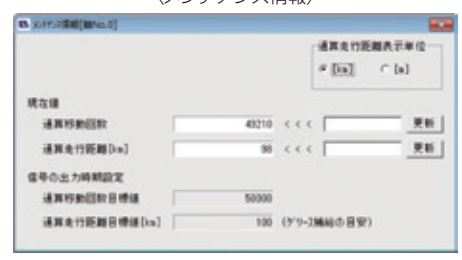
アクチュエーターのスライダ移動時に、スライダに装着したワークの振れ(振動)を抑える制振制御機能を装備しています。振動収束の待ち時間が短縮され、サイクルタイムの短縮が可能になります。



4 予兆保全が可能 (標準機能)

- モーター過負荷を検出し、警告する機能を搭載
モーターの温度変化をモニターすることで、故障や不具合発生前の異変を検知できます。
- モニター機能充実
オシロスコープのように選択した信号の状態が変化した瞬間から、位置や速度などの波形が取得可能です。また、位置決め完了、アラームなどの信号状態もあわせて取得が可能です。
- スマートチューニングやオフボードチューニングにより、搬送質量に応じた加減速度やゲイン調整を行うことができます。
- 移動回数および走行距離積算機能により、メンテナンスのタイミング確認が可能です。
- カレンダー機能によりアラーム発生時刻の保持が可能です。

<メンテナンス情報>



<カレンダー機能>



5 安全機能STO/SS1-tに対応(オプション機能)

STO(Safe Torque Off) /SS1-t(Safe Stop 1 - time controlled)機能に対応しています。

STO / SS1-t 機能は、コントローラー内部の電子回路でモーターのエネルギー供給をOFF(遮断)する機能です。

SCON-CBでは、STO仕様とSS1-t仕様の2種類を用意しています。垂直軸などの用途では、リアクションタイムの長いSS1-t仕様を使用することで、安全トルク遮断機能動作時、保持ブレーキ動作遅れによるワークの落下を防止することができます。



仕様	内容	備考
STO	入力信号の状態に応じて、リアクションタイム(8ms以下)後にコントローラー内部の遮断回路にてモーターへのエネルギー供給を遮断します。	
SS1-t	入力信号の状態に応じて、モーターを制動し、リアクションタイム(500ms以下)後にコントローラー内部の遮断回路にてモーターへのエネルギー供給を遮断します。	本制動動作は、安全機能に含まれません。

外部の安全関連機器と安全機能用I/Oコネクタを接続することで、サーボモーターへのエネルギー供給を安全に遮断することができます。

安全機能用I/Oコネクタ
(STO/SS1-t仕様時のみ)



また、STO/SS1-t機能は、下記の安全規格に対応しています。

- ・ ISO/EN ISO 13849-1 カテゴリー3 PL e
- ・ IEC 61508 SIL3
- ・ IEC/EN61800-5-2
- ・ IEC/EN62061 SIL CL3

(注)本機能を使用した安全システムの設計は、関連した安全規格に対する専門知識のある人が、取扱説明書の記載事項を理解したうえでおこなってください。けが、故障の恐れがあります。

機種一覧/価格

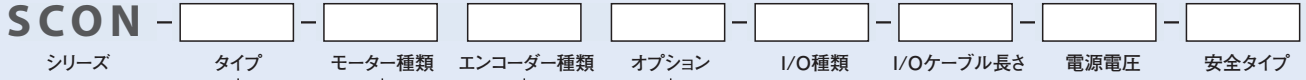
型式	SCON-CB/CGB														
外観															
I/O種類	標準仕様	フィールドネットワークタイプ(※1)													
	PIO接続仕様	DeviceNet	CC-Link	CC-Link IE Field	PROFIBUS-DP	CompoNet	MECHATROLINK-I/II	MECHATROLINK-III	EtherCAT	EtherCAT モーション	EtherNet/IP	PROFINET IO	RCON		
I/O種類型式記号	NP/PN	DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	ECM	EP	PRT	RC		
対応エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート インクリメンタル 疑似アブソリュート インデックスアブソ	アブソリュート 多回転アブソ	バッテリーレスアブソ/インクリメンタル/アブソリュート/疑似アブソリュート												
標準価格	12~150W	-	-												
	200W	-	-												
	100S/200S/300S	-	-												
	300~400W	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
	600W	-	-												
	750W	-	-												
3000~3300W	-														

(注)パルス列制御時とMECHATROLINK-III、EtherCATモーション制御時は、インデックスアブソタイプは使用できません。(1-320ページ参照)

(※1) ネットワーク仕様はPIOおよびパルス列での通信はできませんのでご注意ください。

- R-unit
- RSEL (直交型6軸)
- RCP6S
- PCON -CB/CFB
- PCON -CBP (パルスレス)
- PCON
- ACON-CB
- DCON-CB
- ACON DCON
- SCON -CB
- SCON -CB (サーボレス)
- SSEL
- MSEL
- XSEL
- XSEL (スカラ)

型 式



CB	標準タイプ
CGB	安全カテゴリ対応タイプ

※ RCS3-RA15R/20Rは、CGBのみ選択可能です。

HA	高加減速仕様
----	--------

※ 高加減速仕様はアクチュエーターが高加減速対応オプションを選択した場合のみ選択可能です。

〈高加減速対応アクチュエーター〉
RCS2-SA4C/SA5C/SA6C/
SA7C/RA4C/RA5C/RGS4C/
RGS5C/RGD4C/RGD5C

無記入	標準タイプ
STO	STOタイプ
SS	SS1-tタイプ

※ RCS3-RA15R/20Rは標準タイプのみ選択です。

12	12W	200	200W
20	20W	200S	200W
30D	30W	300S	300W
30R	30W	400	400W
60	60W	600	600W
100	100W	750	750W
100S	100W	3000	3000W
150	150W	3300	3300W

(例) 12: 12Wサーボモーター対応

WAI	バッテリーレスアブソインクリメンタル
A	アブソリュート
G	疑似アブソリュート ※1
AI	インデックスアブソ ※2
AM	多回転アブソ ※2

※1 疑似アブソリュートはLSASシリーズ用となります。
※2 DDモーター用動作モードが付加します。

1	単相AC100V
2	単相AC200V
3	三相AC200V

※ アクチュエーターのページで選択できる電源電圧をご確認ください。

NP	PIO NPN仕様 (標準)
PN	PIO PNP仕様
DV	DeviceNet接続仕様
CN	CompoNet接続仕様
CC	CC-Link接続仕様
CIE	CC-Link IE Field接続仕様
ML	MECHATROLINK-I/II接続仕様 (注1)
ML3	MECHATROLINK-III接続仕様 (注1)
PR	PROFIBUS-DP接続仕様
EC	EtherCAT接続仕様
ECM	EtherCATモーション接続仕様
EP	EtherNet/IP接続仕様
PRT	PROFINET IO接続仕様
RC	RCON接続仕様

0	ケーブルなし
2	2m (標準)
3	3m
5	5m

※ フィールドネットワーク仕様を選択した場合は、I/Oケーブル長さは「0」になります。

ご注意

基本的にモーター種類は接続するアクチュエーターのモーター種類と同じ記号が入りますが、一部のコントローラーとアクチュエーターのモーター種類が一致しない機種があります。該当の機種を以下に記載しますので、選定の際はご注意ください。

〈30D・30R・200S対象アクチュエーター〉

●コントローラーモーター種類「30D」 RS以外の30Wアクチュエーター

●コントローラーモーター種類「200S」 DD-LT18□ DDCR-LT18□
DDA-LT18C DDACR-LT18C

●コントローラーモーター種類「30R」 RS ※200Sの場合、コントローラーの筐体は400Wになります。価格も400W仕様をご確認ください。

(注1) 選択時の注意点については、必ず8-20ページをご確認ください。

コントローラー (抜粋)

R-unit

RSEL (直交型6軸)

RCP6S

PCON -CB/CFB

PCON -CBP (パルスレス)

PCON

ACON-CB

DCON-CB

ACON

DCON

SCON -CB

SCON -CB (サーボレス)

SSEL

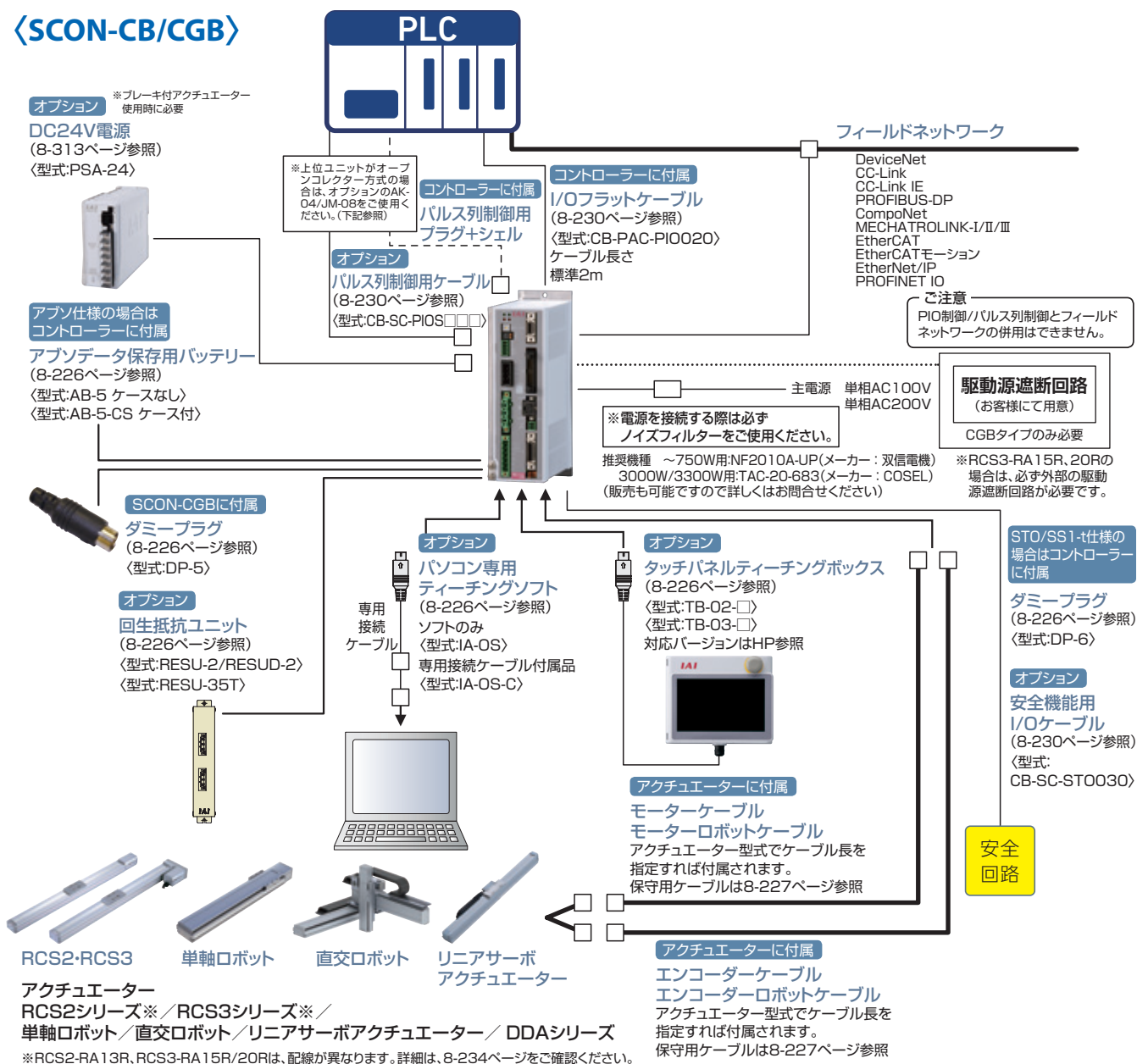
MSEL

XSEL

XSEL (スカラ)

システム構成

<SCON-CB/CGB>



コントローラー(抜粋)

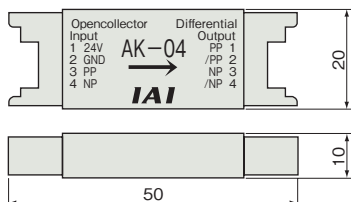
- R-unit
- RSEL (直交型6軸)
- RCP6S
- PCON -CB/CFB
- PCON -CBP (パルスレス)
- PCON
- ACON-CB DCON-CB
- ACON DCON
- SCON -CB
- SCON -CB (サーボレス)
- SSEL
- MSEL
- XSEL
- XSEL (スカラ)

■パルス変換器：型式 AK-04

オープンコレクター仕様のパルスを差動方式に変換します。上位コントローラーの出力パルスがオープンコレクター仕様の場合、本変換器を使用してください。

■仕様

項目	仕様
入力電源	DC24V±10%(Max.50mA)
入力パルス	オープンコレクター(コレクター電流 Max.12mA)
入力周波数	200kHz以下
出力パルス	差動出力(Max.10mA) (26C31相当)
質量	10g以下(ケーブルコネクタ含まず)
付属品	3M製37104-3122-000FL(e-CONコネクタ) 2個 適合電線 AWG No.24~26

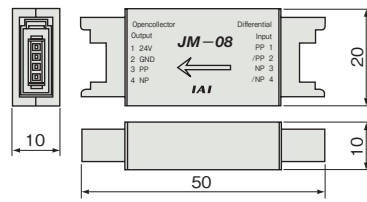


■パルス変換器：型式 JM-08

差動方式のパルスをオープンコレクター仕様に変換します。上位コントローラーのパルス入力オープンコレクター仕様の場合、本変換器を使用してください。

■仕様

項目	仕様
入力電源	DC24V±10%(Max.50mA)
入力パルス	差動入力(Max.10mA) (RS422準拠)
入力周波数	500kHz以下
出力パルス	DC24Vオープンコレクター(コレクター電流 Max.25mA)
質量	10g以下(ケーブルコネクタ含まず)
付属品	3M製37104-3122-000FL(e-CONコネクタ) 2個 適合電線 AWG No.24~26



コントローラー (抜粋)



サーボプレス専用コントローラー



(※1)MECHATROLINK-I/II接続仕様は、CEマーク非対応
(※2)3000、3300WタイプはUL規格非対応

特長

1 専用のプレスプログラムを搭載

9種類の動作モードから選択可能

速度制御 加圧動作終了後は、到達時の位置を維持しながら停止します。	位置停止
	距離停止
	荷重停止
	増分荷重停止
力制御 加圧動作終了後は、到達時の力を維持しながら停止します。	位置停止 / 位置停止2
	距離停止
	荷重停止
	増分荷重停止

簡単なプログラム入力

それぞれの動作モードごと、画面に沿って値を入力するだけで、簡単に動作できます。
また、位置の入力単位を0.001mmとし、より細かい設定ができるようになりました。
これにより、微小な位置調整が可能です。

判定機能も搭載

プレスプログラムで判定範囲を設定し、位置、荷重が規定の範囲内に入っているかを判定します。



2 サーボプレス機能に特化したI/O信号割り付け

機能が全て生かせるように、全く別のサーボプレス専用のI/O信号の割り付けです。

3 予兆保全が可能

- モーター過負荷を検出し、警告する機能を搭載
モーターの温度変化をフィードバック電流から推定することで、故障や不具合発生前の異変を検知できます。
- モニター機能充実
オシロスコープのトリガー機能のように、選択した信号の状態が変化した瞬間から、現在位置や現在速度などの波形が取得可能です。また、位置決め完了、アラームなどの信号状態もあわせて取得が可能です。
- 移動回数および走行距離積算機能により、メンテナンスのタイミング確認が可能です。
- カレンダー機能によりアラーム発生時刻の保持が可能です。

4 安全機能STO/SS1-tに対応〈オプション機能〉

STO(Safe Torque Off) / SS1-t(Safe Stop 1 - time controlled)機能に対応しています。

STO / SS1-t 機能は、コントローラー内部の電子回路でモーターのエネルギー供給をOFF(遮断)する機能です。

SCON-CBでは、STO仕様とSS1-t仕様の2種類を用意しています。垂直軸などの用途では、リアクションタイムの長いSS1-t仕様を使用することで、安全トルク遮断機能動作時、保持ブレーキ動作遅れによるワークの落下を防止することができます。



仕様	内容	備考
STO	入力信号の状態に応じて、リアクションタイム(8ms以下)後にコントローラー内部の遮断回路にてモーターへのエネルギー供給を遮断します。	
SS1-t	入力信号の状態に応じて、モーターを制動し、リアクションタイム(500ms以下)後にコントローラー内部の遮断回路にてモーターへのエネルギー供給を遮断します。	本制動動作は、安全機能に含まれません。

外部の安全関連機器と安全機能用I/Oコネクタを接続することで、サーボモーターへのエネルギー供給を安全に遮断することができます。

安全機能用I/Oコネクタ
(STO/SS1-t仕様時のみ)



また、STO/SS1-t機能は、下記の安全規格に対応しています。

- ・ ISO/EN ISO 13849-1 カテゴリー3 PL e
- ・ IEC 61508 SIL3
- ・ IEC/EN61800-5-2
- ・ IEC/EN62061 SIL CL3

(注)本機能を使用した安全システムの設計は、関連した安全規格に対する専門知識のある人が、取扱説明書の記載事項を理解したうえでおこなってください。けが、故障の恐れがあります。

機種一覧/価格

型式	SCON-CB/CGB									
外観										
I/O種類	標準仕様	ネットワーク接続仕様(オプション) (※2)								
	PIO接続仕様 (※1)	DeviceNet 接続仕様	CC-Link 接続仕様	CC-Link IE Field 接続仕様	PROFIBUS 接続仕様	CompoNet 接続仕様	MECHATROLINK LINK-1/II 接続仕様	EtherCAT 接続仕様	EtherNet/IP 接続仕様	PROFINET IO 接続仕様
I/O種類型式記号	NP/PN	DV	CC	CIE	PR	CN	ML	EC	EP	PRT
対応エンコーダー種類	バッテリーレスアプソ									
標準価格	30W	-								
	60W・100W	-								
	200W	-								
	400W	-	-	-	-	-	-	-	-	-
	750W	-								
	3000W	-								
	3300W	-								

(※1) パルス列制御はできません。

(※2) PIOおよびパルス列での通信はできません。

- R-unit
- RSEL (直交型6軸)
- RCP6S
- PCON -CB/CFB
- PCON -CBP (パルスプレス)
- PCON
- ACON-CB
- DCON-CB
- ACON DCON
- SCON -CB
- SCON -CB (サーボプレス)
- SSEL
- MSEL
- XSEL
- XSEL (スカラ)

型式

SCON - - **F** - - - -

シリーズ タイプ モーター種類 エンコーダー種類 I/O種類 I/Oケーブル長さ 電源電圧 安全タイプ

CB	標準タイプ
CGB	安全カテゴリ対応タイプ

※RCS3-RA15R/20Rは、CGBのみ選択可。

F	サーボプレス専用 (注1)
---	------------------

無記入	標準タイプ
STO	STOタイプ
SS	SS1-tタイプ

※RCS3-RA15R/20Rは標準タイプのみの選択です。

30D	30W	400	400W
60	60W	750S	750W
100	100W	3000	3000W
200	200W	3300	3300W

(例)60:60Wサーボモーター対応

(注1)プレスプログラムを使用しない場合は無記入となります。(3000W、3300W除く)

ご注意

基本的にモーター種類は接続するアクチュエーターのモーター種類と同じ記号が入りますが、一部のコントローラーとアクチュエーターのモーター種類が一致しない機種があります。該当の機種を以下に記載しますので、選定の際はご注意ください。

〈30D・750S対象アクチュエーター〉

- コントローラーモーター種類「30D」 RCS3-RA4R
- コントローラーモーター種類「750S」 RCS2-RA13R オプションLCT選択時

WAI	バッテリーレスアプソ
-----	------------

1	単相AC100V
2	単相AC200V
3	三相AC200V

※アクチュエーターのページで選択できる電源電圧をご確認ください。

NP	PIO NPN仕様 (標準)
PN	PIO PNP仕様
DV	DeviceNet接続仕様
CN	CompoNet接続仕様
CC	CC-Link接続仕様
CIE	CC-Link IE Field接続仕様
ML	MECHATROLINK-I/II接続仕様 (注1)
PR	PROFIBUS-DP接続仕様
EC	EtherCAT接続仕様
EP	EtherNet/IP接続仕様
PRT	PROFINET IO接続仕様

0	ケーブルなし
2	2m (標準)
3	3m
5	5m

※フィールドネットワーク仕様を選択した場合は、I/Oケーブル長さは「0」になります。

(注1) 選択時の注意点については、必ず8-20ページをご確認ください。

I/Oコントローラー (抜粋)

R-unit

RSEL (直交型6軸)

RCP6S

PCON -CB/CFB

PCON -CBP (パルスアス)

PCON

ACON-CB DCON-CB

ACON DCON

SCON -CB

SCON -CB (サーボプレス)

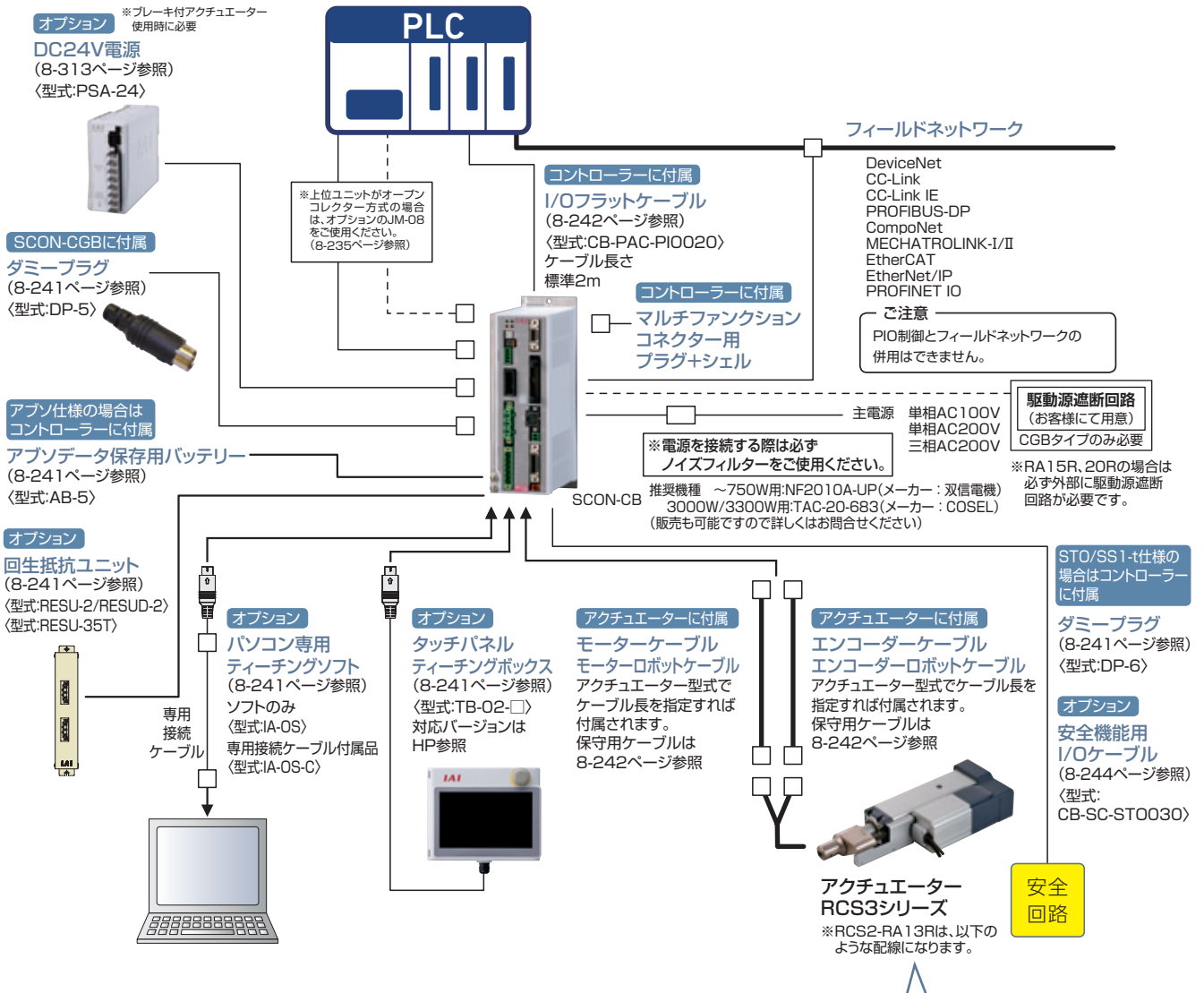
SSEL

MSEL

XSEL

XSEL (スカラ)

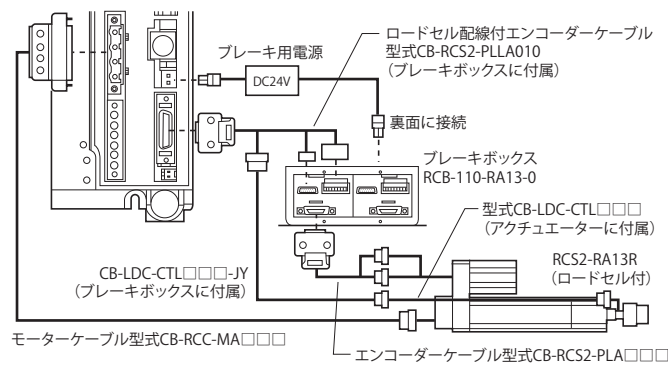
システム構成



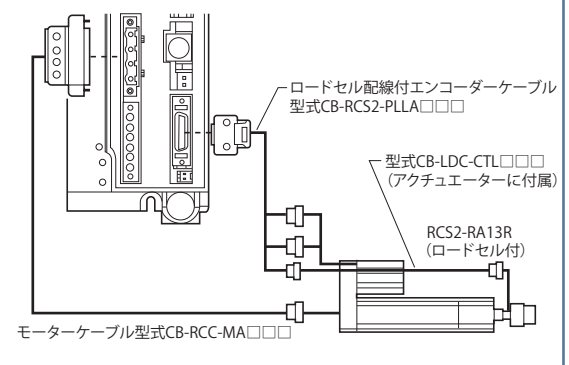
RCS2-RA13R配線

※RCS2-RA13Rのオプション:ブレーキ(ブレーキボックス無) [BN] を選択しブレーキボックスの2軸目として使用される場合は、別途「CB-LDC-CTL□□□-JY」, 「CB-RCS2-PLLA010」の購入が必要となります。

ブレーキ付きの場合



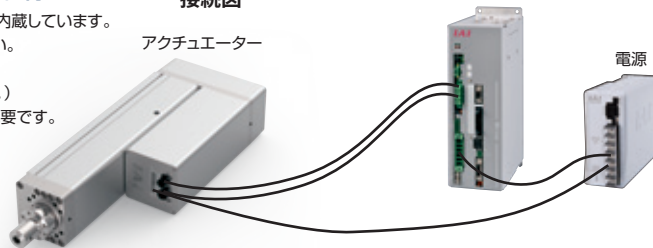
ブレーキなしの場合



RCS3-RA15R/20R(ブレーキ付)配線

RCS3-RA15R/20Rのブレーキ回路はアクチュエーターに内蔵しています。アクチュエーターにDC24V±10%の電圧を入力してください。(入力電圧が低い場合、ブレーキがリリースできません。配線の電圧ドロップを加味した電源供給をお願いいたします。) DC24Vの供給は、アクチュエーター、コントローラー両方に必要です。

接続図



ケーブルはお客様でご用意ください。コネクターは付属します。
※詳細は取扱説明書をご確認ください。

コントローラー(抜粋)

R-unit

RSEL (直交型6軸)

RCP6S

PCON -CB/CFB

PCON -CBP (パルスプレス)

PCON

ACON-CB DCON-CB

ACON DCON

SCON -CB

SCON -CB (サーボプレス)

SSEL

MSEL

XSEL

XSEL (スカラ)

SSEL

単軸ロボット/直交ロボット/リニアサーボ/ロボシリンダー RCS2/RCS3/RCS4 用
プログラムコントローラー



機種一覧/価格

200V サーボのアクチュエーターが動作可能なプログラムコントローラー。1台でさまざまな制御に対応可能です。

タイプ名		CS				
名称		プログラムモード			ポジショナーモード	
外観						
内容		アクチュエーターの動作、外部との通信がコントローラー単体で実行可能。 2軸動作の際は円弧補間、バス動作、シンクロ動作が可能です。			最大 20000 点の位置決めが可能。 押し付け動作や教示動作も可能です。	
ポジション点数		20000 点				
		20 ~ 150W	200W	300 ~ 400W	600W	750W
標準 価格	1軸	バッテリーレスアブソ インクリメンタル 疑似アブソリュート	-	-	-	-
		アブソリュート	-	-	-	-
	2軸	バッテリーレスアブソ インクリメンタル 疑似アブソリュート	-	-	-	-
		アブソリュート	-	-	-	-

※2軸仕様はモーターW数の大きな軸の方で選定してください。

型式

SSEL - CS - [] - [] [] [] - ([] [] []) - [] - [] - []

※1軸仕様の場合は、2軸目内容は不要です。

シリーズ: CS 標準タイプ

タイプ: 1 1軸仕様, 2 2軸仕様

接続軸数: 1, 2

(1軸目内容)

- WAI: バッテリーレスアブソインクリメンタル
- A: アブソリュート
- G: 疑似アブソリュート(※4)
- (※4) LSASシリーズ専用
- B: ブレーキ
- C: クリープセンサー
- HA: 高加減速仕様
- L: 原点センサー/LS対応
- M: マスター軸指定

(2軸目内容)

- WAI: バッテリーレスアブソインクリメンタル
- A: アブソリュート
- G: 疑似アブソリュート(※4)
- (※4) LSASシリーズ専用
- B: ブレーキ
- C: クリープセンサー
- HA: 高加減速仕様
- L: 原点センサー/LS対応
- S: スレーブ軸指定

I/O種類: 1 単相AC100V, 2 単相AC200V

I/Oケーブル長: 0 ケーブルなし, 2 2m (標準), 3 3m, 5 5m

電源電圧

※アクチュエーターのページで選択できる電源電圧をご確認ください。

※フィールドネットワーク仕様を選択した場合は、I/Oケーブル長さは「0」になります。

12 12W 150 150W
20 20W 200 200W
30D 30W 200S 200W
30R 30W 300S 300W
60 60W 400 400W
100 100W 600 600W
100S 100W 750 750W

(例) 12: 12Wサーボモーター対応

【ご注意】
基本的にモーター種類は接続するアクチュエーターのモーター種類と同じ記号が入りますが、一部のコントローラーとアクチュエーターのモーター種類が一致しない機種があります。該当の機種を以下に記載しますので、選定の際はご注意ください。
(30D・30R対象アクチュエーター)
●コントローラーモーター種類「30D」
…RS以外の30Wアクチュエーター
●コントローラーモーター種類「30R」
…RS

12 12W 150 150W
20 20W 200 200W
30D 30W 200S 200W
30R 30W 300S 300W
60 60W 400 400W
100 100W 600 600W
100S 100W 750 750W

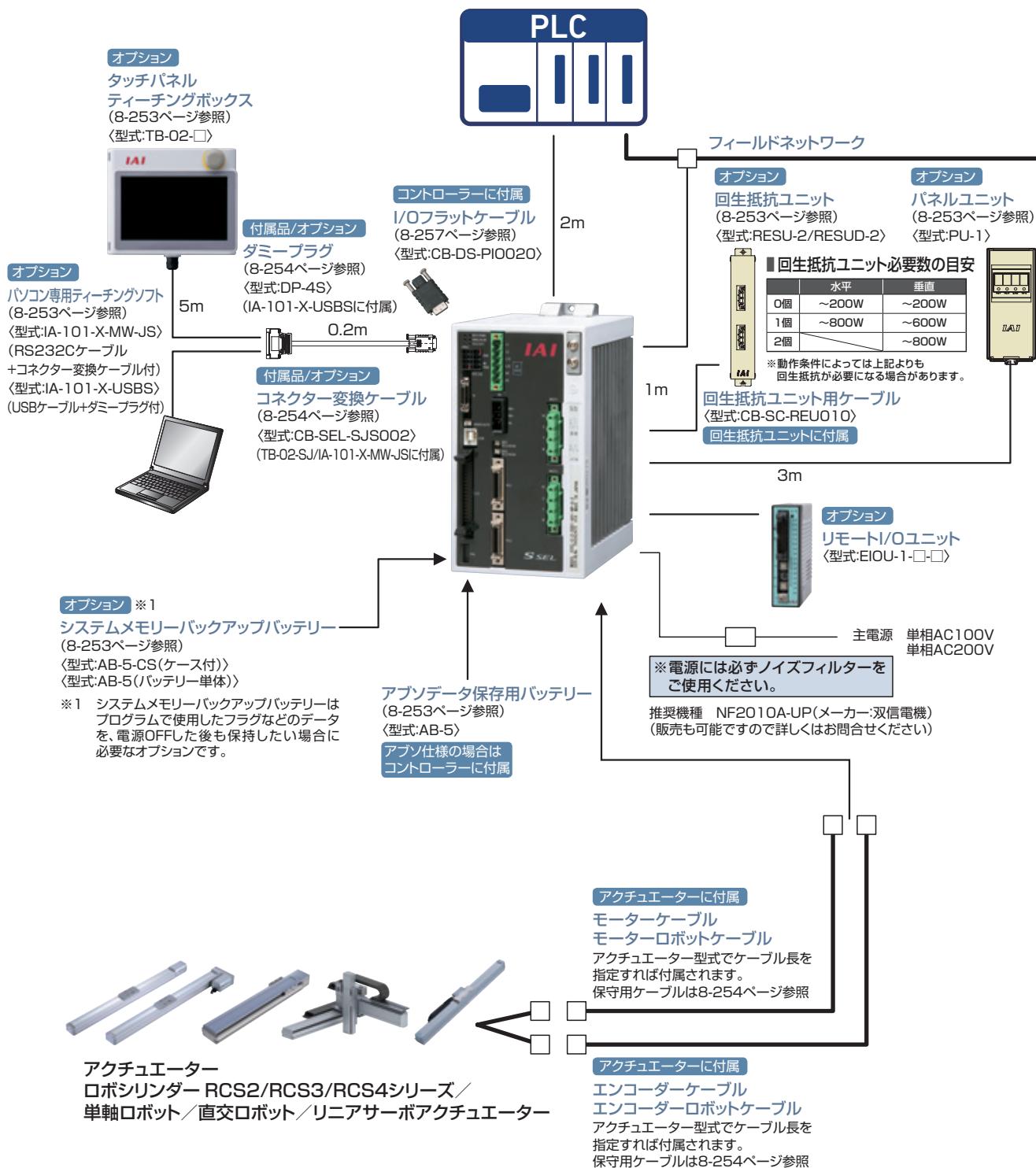
(例) 12: 12Wサーボモーター対応

NP: PIO NPN仕様(標準)
PN: PIO PNP仕様
DV: DeviceNet接続仕様
CC: CC-Link接続仕様
PR: PROFIBUS-DP接続仕様
EP: EtherNet/IP接続仕様
IA: IAネット接続ボード

※リモートI/Oユニット(EIOU)を使用する際には、IAネット接続ボードが必要です。

システム構成

コントローラー(抜粋)



- R-unit
- RSEL
(直交型6軸)
- RCP6S
- PCON
-CB/CFB
- PCON
-CBP
(バルブレス)
- PCON
- ACON-CB
DCON-CB
- ACON
DCON
- SCON
-CB
- SCON
-CB
(サーボレス)
- SSEL**
- MSEL
- XSEL
- XSEL
(スカラ)

MSEL

RCP6 / RCP5 / RCP4 / RCP3 / RCP2 / IXP
 手首ユニット WU 用
 プログラムコントローラー



特長

1 パルスモーター搭載ロボシリンダーで最大4軸の制御が可能

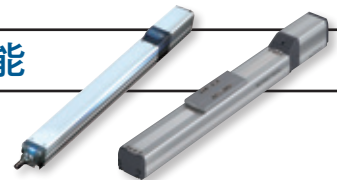
従来、パルスモーターのアクチュエーターは、1台のプログラムコントローラーで最大2軸の制御までしかできませんでした。MSELを使用すれば4軸の制御が可能です。補間動作ができ、使用用途が広がります。

組み合わせ例



2 ロボシリンダーRCP6・RCP5・RCP4の接続が可能

パワーコン対応により、従来のプログラムコントローラー PSELでは制御できなかった高出力ドライバー対応ロボシリンダー RCP6・RCP5・RCP4を使用した補間動作が可能になりました。

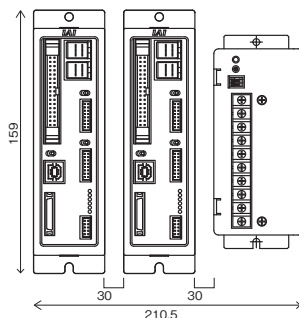


3 省配線・省スペース

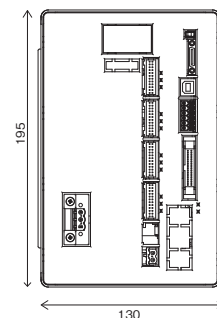
今までは、アクチュエーターを4軸制御する場合、2軸制御用のコントローラー (PSEL) 2台と24V電源が必要でした。電源内蔵のMSELならコントローラー1台で4軸制御が可能です。そのため、省配線・省スペース化が図れます。

アクチュエーターを4軸制御する場合

従来品 PSEL 2台 + PS241 (24V電源)



新製品 MSEL 1台




省配線
 電源内蔵で
 AC100~230Vに対応
コストダウン
 約36%削減

4 外部拡張I/Oスロットを搭載

標準I/O (IN16点/OUT16点)に加え、拡張I/Oスロットを1スロット使用できます。拡張I/OはPIO (IN16点/OUT16点)、もしくは各種通信ボードから1つを選択可能です。

機種一覧

RCP6/RCP5/RCP4/RCP3/RCP2のシリーズのアクチュエーターが動作可能なプログラムコントローラー。1台でさまざまな制御に対応可能です。

タイプ名		PC	PG
名称		標準タイプ	安全カテゴリ対応タイプ
外観			
最大制御軸数		4	
ポジション点数		30,000点	
電源		単相AC100~230V	
安全カテゴリ		B	3*1
標準価格*2	バッテリーレスアブソ インクリメンタル	1軸	—
		2軸	—
		3軸	—
		4軸	—
	簡易アブソリュート	1軸	—
		2軸	—
		3軸	—
		4軸	—

*1:安全カテゴリに対応するには、コントローラー外部にお客様が安全回路を設置する必要があります。

型式

MSEL - [] - [] - [] (1軸目内) - [] (2~4軸目内容) - [] 標準 I/O 種類 - [] 拡張 I/O 種類 - [] I/O ケーブル長 - [] 電源電圧 - [] 簡易アブソユニット - [] 本体取付け仕様

シリーズ: PC (標準タイプ), PG (安全カテゴリ対応タイプ)

接続軸数: 1 (1軸仕様), 2 (2軸仕様), 3 (3軸仕様), 4 (4軸仕様)

モーター種類: WAI (バッテリーレスアブソ仕様インクリメンタル仕様), SA (簡易アブソリュート仕様)

エンコーダ種類: B (ブレーキ)

オプション: NP (NPN仕様), PN (PNP仕様)

拡張 I/O 種類: E (未使用), NP (拡張PIOボード), PN (拡張PIOボード), DV (DeviceNetボード), DV2 (DeviceNetボード), CC (CC-Linkボード), CC2 (CC-Linkボード), PR (PROFIBUS-DPボード), EP (EtherNet/IPボード), EC (EtherCAT接続仕様), PRT (PROFINET IO接続仕様), SE1 (RS232C接続ボード), SE2 (RS485接続ボード), IA (IAネット接続ボード)

I/O ケーブル長: 0 (ケーブルなし), 2 (2m標準), 3 (3m), 5 (5m)

電源電圧: 4 AC100~230

簡易アブソユニット: 無記入 (ねじ固定仕様), DN (DINレール取付け仕様)

本体取付け仕様: ABB (アブソバッテリーボックス付属), ABBN (アブソバッテリーボックスなし), 無記入 (バッテリーレスアブソもしくはインクリメンタル)

※バッテリーレスアブソ・インクリと簡易アブソの混在はできません。簡易アブソを使用する場合は全軸簡易アブソになります。

※簡易アブソ仕様[SA]を選択した場合は必ずABB/ABBNを選択してください。

※DV2, CC2選択時は、分岐配線用の二股コネクタが付属されます。
※リモートI/Oユニット(EIOU)を使用する際には、IAネット接続ボードが必要です。

【ご注意】
基本的にモーター種類は接続するアクチュエーターのモーター種類と同じ記号が入りますが、1.一部のコントローラーとアクチュエーターのモーター種類が一致しない機種があります。該当の機種を以下に記載しますので、選定の際にご注意ください。
(28SP対象アクチュエーター)
●コントローラーモーター種類[28SP]
…RCP2-RA3C
2.1台のMSELに対してWUIは1台接続可能です。

コントローラー(抜粋)

R-unit

RSEL (直交型6軸)

RCP6S

PCON -CB/CFB

PCON -CBP (パルスレス)

PCON

ACON-CB DCON-CB

ACON DCON

SCON -CB

SCON -CB (サーボレス)

SSEL

MSEL

XSEL

XSEL (スカラ)

アクチュエーター型式のモーター種類が56SP、60P、86Pの機種を接続する場合

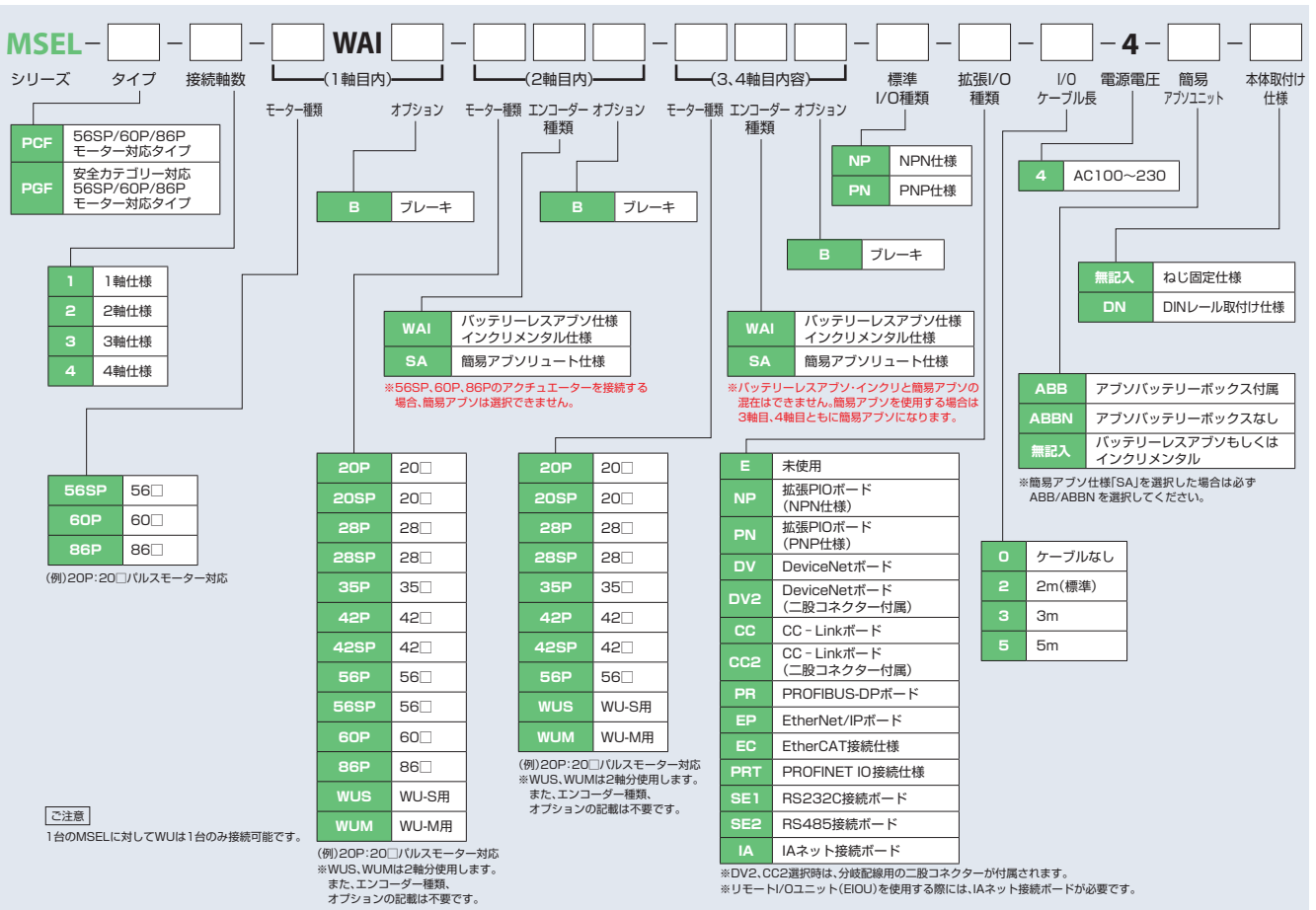
機種一覧

タイプ名	PCF	PGF																																																																																				
名称	56SP/60P/86Pモーター対応タイプ	安全カテゴリー対応 56SP/60P/86Pモーター対応タイプ																																																																																				
最大制御軸数	4																																																																																					
ポジション点数	30,000点																																																																																					
電源	単相AC100~230V																																																																																					
安全カテゴリー	B	3※1																																																																																				
標準価格※2	<table border="1"> <thead> <tr> <th colspan="2">1</th> <th colspan="2">+</th> <th colspan="2">2</th> <th colspan="2">+</th> <th colspan="2">3</th> <th colspan="2">=</th> <th colspan="2">価格</th> </tr> <tr> <th>軸数</th> <th>価格</th> <th>軸数</th> <th>価格</th> <th>軸数</th> <th>価格</th> <th>軸数</th> <th>価格</th> <th>軸数</th> <th>価格</th> <th colspan="2"></th> <th colspan="2"></th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>1軸仕様</td> <td>-</td> <td>1軸</td> <td>-</td> <td>1軸</td> <td>-</td> <td>1軸</td> <td>-</td> <td colspan="2"></td> <td colspan="2"></td> <td colspan="2"></td> </tr> <tr> <td>2軸仕様</td> <td>-</td> <td>2軸</td> <td>-</td> <td>2軸</td> <td>-</td> <td>2軸</td> <td>-</td> <td colspan="2"></td> <td colspan="2"></td> <td colspan="2"></td> </tr> <tr> <td>3軸仕様</td> <td>-</td> <td></td> <td></td> <td></td> <td></td> <td>3軸</td> <td>-</td> <td colspan="2"></td> <td colspan="2"></td> <td colspan="2"></td> </tr> <tr> <td>4軸仕様</td> <td>-</td> <td></td> <td></td> <td></td> <td></td> <td></td> <td></td> <td colspan="2"></td> <td colspan="2"></td> <td colspan="2"></td> </tr> </tbody> </table>		1		+		2		+		3		=		価格		軸数	価格	軸数	価格	軸数	価格	軸数	価格	軸数	価格					1軸仕様	-	1軸	-	1軸	-	1軸	-							2軸仕様	-	2軸	-	2軸	-	2軸	-							3軸仕様	-					3軸	-							4軸仕様	-												
1		+		2		+		3		=		価格																																																																										
軸数	価格	軸数	価格	軸数	価格	軸数	価格	軸数	価格																																																																													
1軸仕様	-	1軸	-	1軸	-	1軸	-																																																																															
2軸仕様	-	2軸	-	2軸	-	2軸	-																																																																															
3軸仕様	-					3軸	-																																																																															
4軸仕様	-																																																																																					

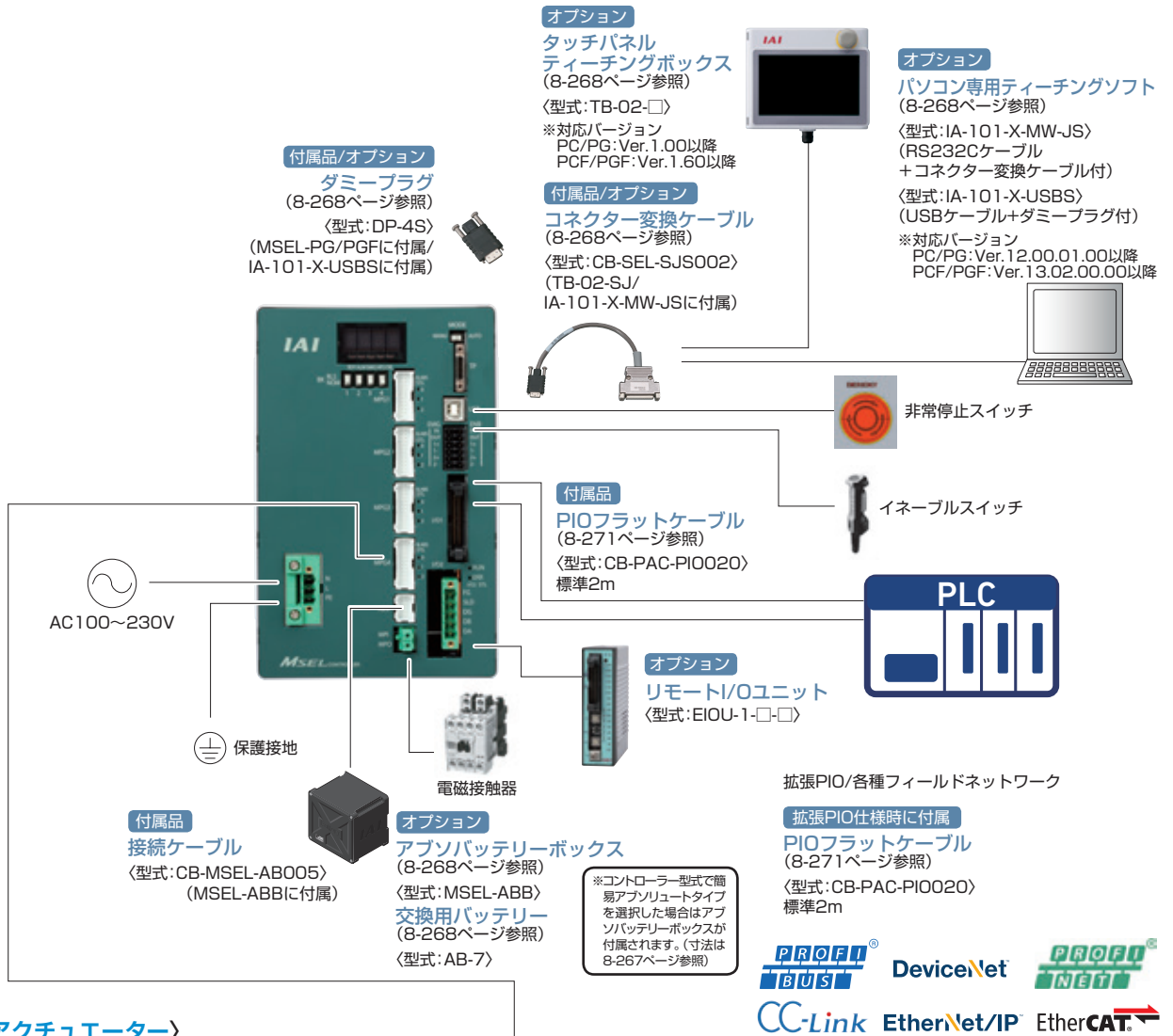


※1:安全カテゴリーに対応するには、コントローラー外部にお客様が安全回路を設置する必要があります。

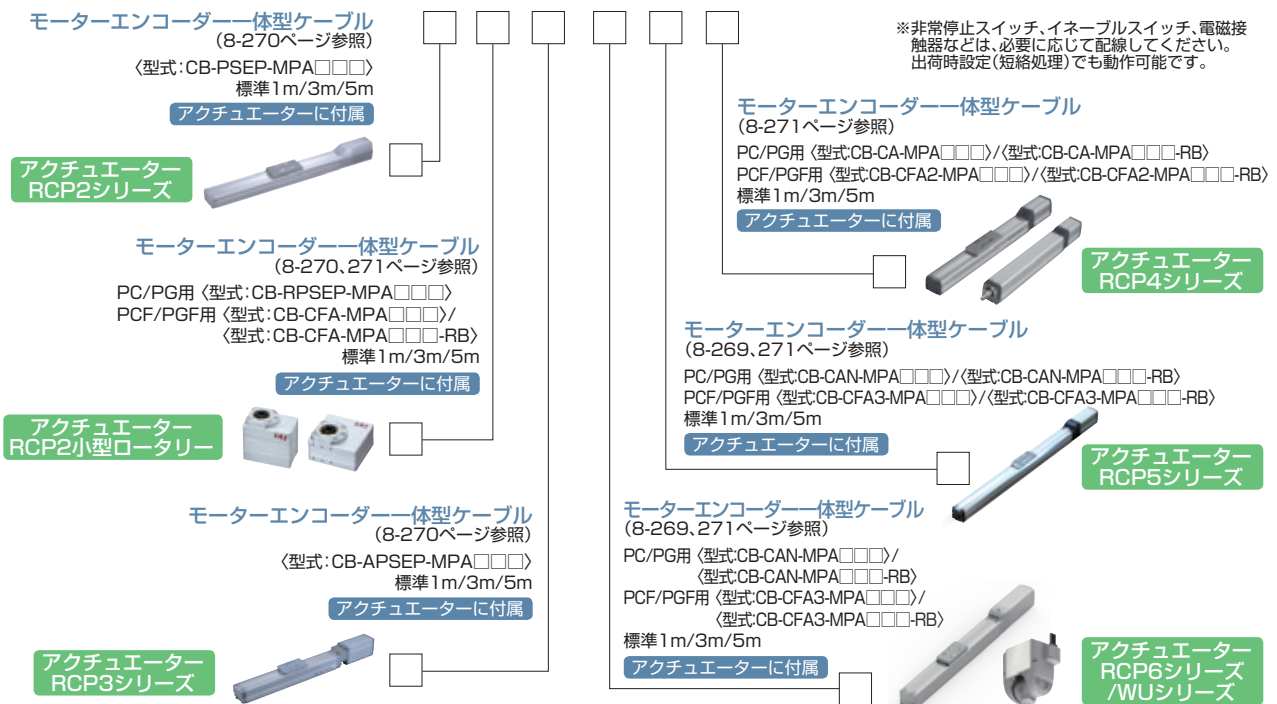
型式



システム構成

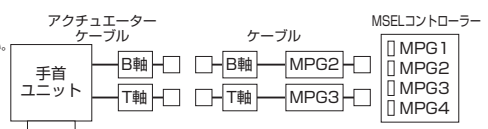


〈接続可能アクチュエーター〉



ご注意

手首ユニットご使用時は「アクチュエーターケーブル」「ケーブル」「コントローラー」に記載された記号の組み合わせが合うように接続してください。
右図は、手首ユニットをMSELコントローラーの2軸目・3軸目に接続する場合の例です。



コントローラー(抜粋)

R-unit

RSEL
(直交型6軸)

RCP6S

PCON
-CB/CFB

PCON
-CBP
(パルスレス)

PCON

ACON-CB
DCON-CB

ACON
DCON

SCON
-CB

SCON
-CB
(サーボレス)

SSEL


MSEL

XSEL

XSEL
(スカラ)

IXP(パワーコンスカラ)用

機種一覧

名称	パワーコンスカラ用コントローラー			
外観				
タイプ名	PCX3	PGX3	PCX4	PGX4
種類	3軸標準仕様	3軸安全カテゴリ対応仕様	4軸標準仕様	4軸安全カテゴリ対応仕様
標準価格(※)	-	-	-	-
接続アクチュエーター	IXP 3軸仕様		IXP 3軸仕様+付加軸(グリッパー付仕様も含む) IXP 4軸仕様	
標準I/O	NPN, PNP(16IN/16OUT)			
ポジション点数	30,000点			
電源電圧	単相AC100~230V			

型式

MSEL - [] - [] - [] WAI [] - [] WAI [] - [] - [] - [] - [] - 4 - []

※付加軸は、コントローラータイプが4軸、スカラタイプが3軸(グリッパーなし)の場合のみ選択可能です。

スカラ内容

コントローラータイプ

PCX3	3軸標準仕様
PGX3	3軸安全カテゴリ対応仕様
PCX4	4軸標準仕様
PGX4	4軸安全カテゴリ対応仕様

スカラタイプ

3N180B	IXP-3N1808用
4N180B	IXP-4N1808用
3N250B	IXP-3N2508用
4N250B	IXP-4N2508用
3N250BGM	IXP-3N2508GM用
3□3515	IXP-3□3515用
4□3515	IXP-4□3515用
3N3515GM	IXP-3N3515GM用
3N3510GL	IXP-3N3510GL用
3□4515	IXP-3□4515用
4□4515	IXP-4□4515用
3N4515GM	IXP-3N4515GM用
3N4510GL	IXP-3N4510GL用
3□5520	IXP-3□5520用
4□5520	IXP-4□5520用
3N5515GL	IXP-3N5515GL用
3N5515GW	IXP-3N5515GW用
3□6520	IXP-3□6520用
4□6520	IXP-4□6520用
3N6515GL	IXP-3N6515GL用
3N6515GW	IXP-3N6515GW用

付加軸内容

エンコーダー種類

B	ブレーキ
---	------

※アーム長550/650のみ選択できます。搬送物が4kg以上の時は必ず選択してください。

モーター種類

20P	20□
20SP	20□
28P	28□
28SP	28□
35P	35□
42P	42□
42SP	42□
56P	56□

(例)20P:20□パルスモーター対応

※基本的にモーター種類は接続するアクチュエーターのモーター種類と同じ記号が入りますが、一部のコントローラーとアクチュエーターのモーター種類が一致しない機種があります。該当の機種を以下に記載しますので、選定の際はご注意ください。
(28SP対象アクチュエーター)
●コントローラーモーター種類「28SP」
…RCP2-RA3C

オプション

(無記入)	オプション無し
B	ブレーキ

標準I/O種類

NP	NPN仕様
PN	PNP仕様

拡張I/O種類

E	未使用
NP	拡張PIOボード(NPN仕様)
PN	拡張PIOボード(PNP仕様)
DV	DeviceNetボード
DV2	DeviceNetボード(二股コネクタ付)
CC	CC-Linkボード
CC2	CC-Linkボード(二股コネクタ付)
PR	PROFIBUS-DPボード
EP	EtherNet/IPボード
EC	EtherCAT接続仕様
PRT	PROFINET IO接続仕様
SE1	RS232C接続ボード
SE2	RS485C接続ボード
IA	IAネット接続ボード

※CC2, DV2選択時は、分岐配線用の二股コネクタが付属されます。
※リモートI/Oユニット(EIOU)を使用する際には、IAネット接続ボードが必要です。

PIOケーブル種類

(無記入)	ねじ固定仕様
DN	DINレール取付け仕様

電源電圧

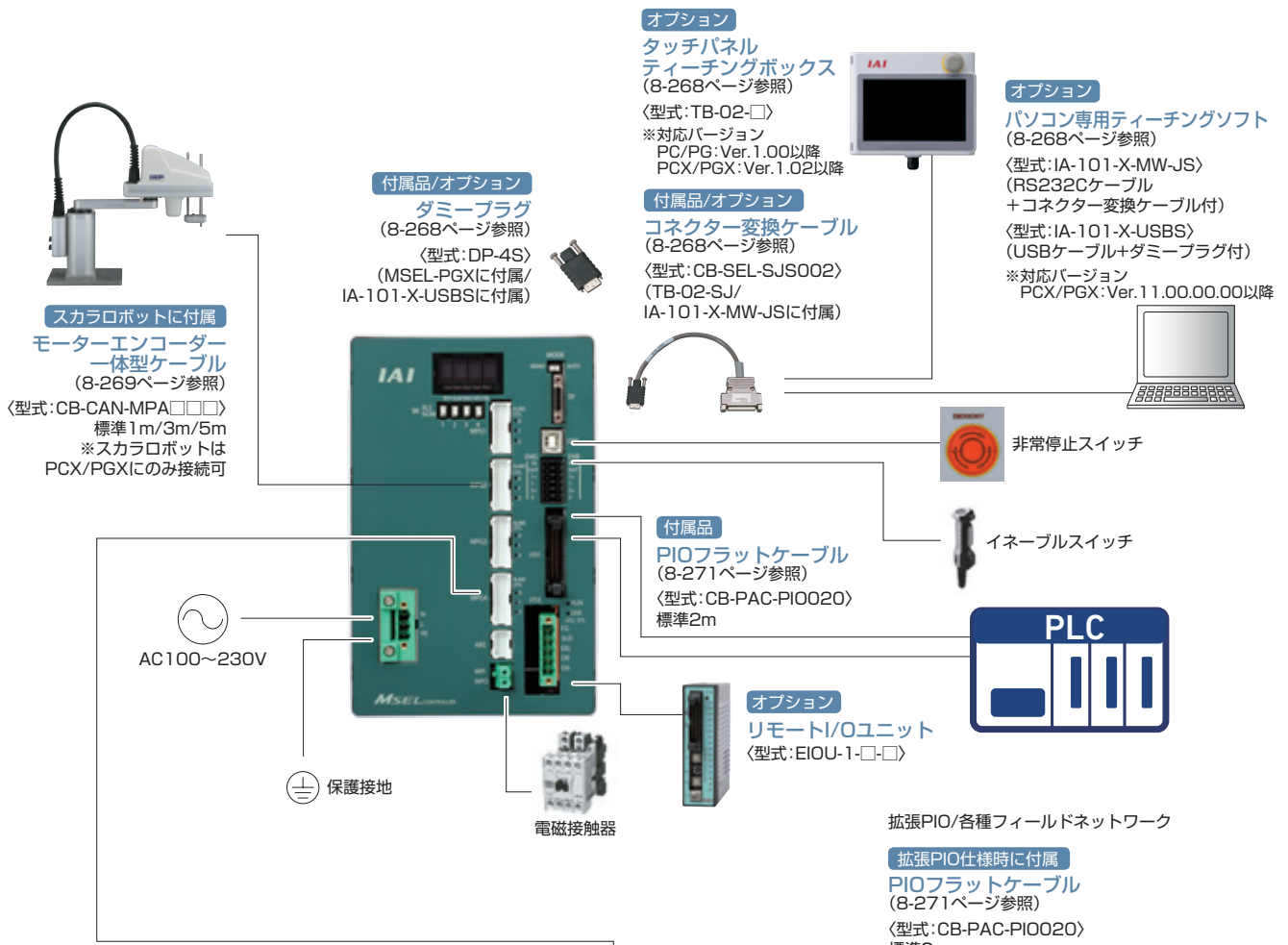
4	AC100~230V
---	------------

本体取付け仕様

0	ケーブルなし
2	2m(標準)
3	3m
5	5m

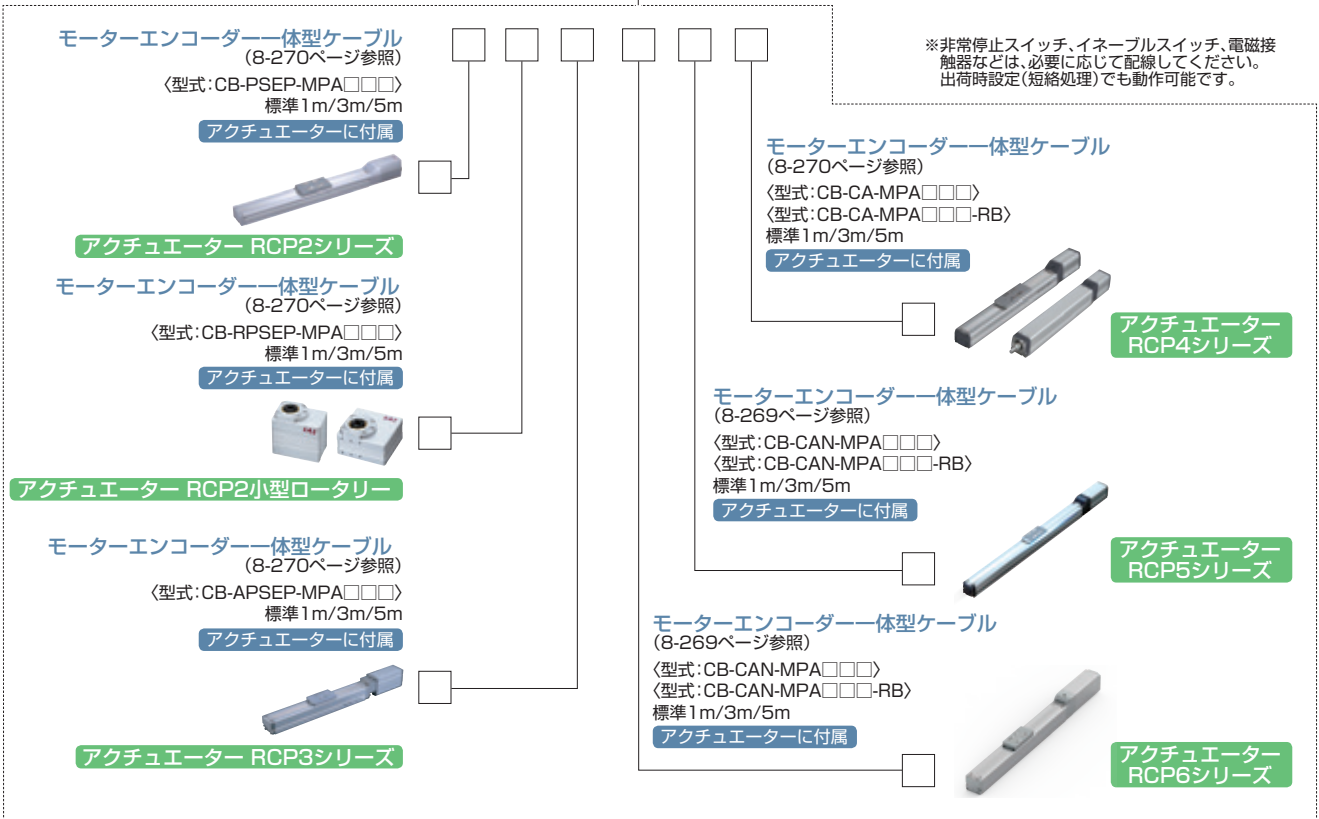
※□には下記記号が入ります。
N:標準仕様
C:クリーン仕様
W:防塵・防滴仕様

システム構成



〈接続可能アクチュエーター〉

※MSEL-PCX/PGXはIXP3軸仕様時に接続が可能



コントローラー(抜粋)

- R-unit
- RSEL (直交型6軸)
- RCP6S
- PCON -CB/CFB
- PCON -CBP (パルスレス)
- PCON
- ACON-CB DCON-CB
- ACON DCON
- SCON -CB
- SCON -CB (サーボレス)
- SSEL
- MSEL
- XSEL
- XSEL (スカラ)

X-SEL

単軸ロボット / 直交ロボット / リニアサーボ /
RCS4/RCS3/RCS2 シリーズ用
プログラムコントローラー



(※) ULはSA、Qタイプのみ対応

機種一覧/価格

サーボモーターのアクチュエーターが動作可能な多軸プログラムコントローラー。最大 8 軸の同時制御が可能です。

タイプ名	RA	SA	P	Q
外観				
種類	標準仕様	安全カテゴリー対応	標準仕様	安全カテゴリー対応
最大制御軸数	8軸		6軸	
ポジション点数	最大55000ポジション (軸数により変化します。 詳細は、仕様表(8-280ページ)をご確認ください)		20000ポジション	
プログラム数	255		128	
プログラムステップ数	20000		9999	
接続可能合計W数	単相1600W/三相2400W		単相1600W/三相2400W	
モーター電源電圧	単相AC200V/230V ±10% 三相AC200V/230V ±10%		単相AC200V/230V ±10% 三相AC200V/230V ±10%	
制御電源電圧	単相AC200V/230V ±10%		単相AC200V/230V ±10%	
安全カテゴリー(※1)	B	4対応可能	B	4対応可能
海外規格	CE	CE,UL	CE	CE,UL
拡張モーション制御機能	最大32軸追加制御可能 (MECHATROLINK-IIIに対応した弊社コントローラーに限る)		最大16軸追加制御可能 (パルス列制御に対応した弊社コントローラーに限る)	
通信ポート	Ethernet	標準搭載: 10/100/1000BASE-T(RJ-45)	オプションボード対応: 10/100BASE-T(RJ-45)	
	USB2.0	標準搭載: USB2.0(Mini-B)	-	
	汎用RS232C通信ポート	1チャンネル(最大230.4kbps)	2チャンネル(最大115.2kbps)	

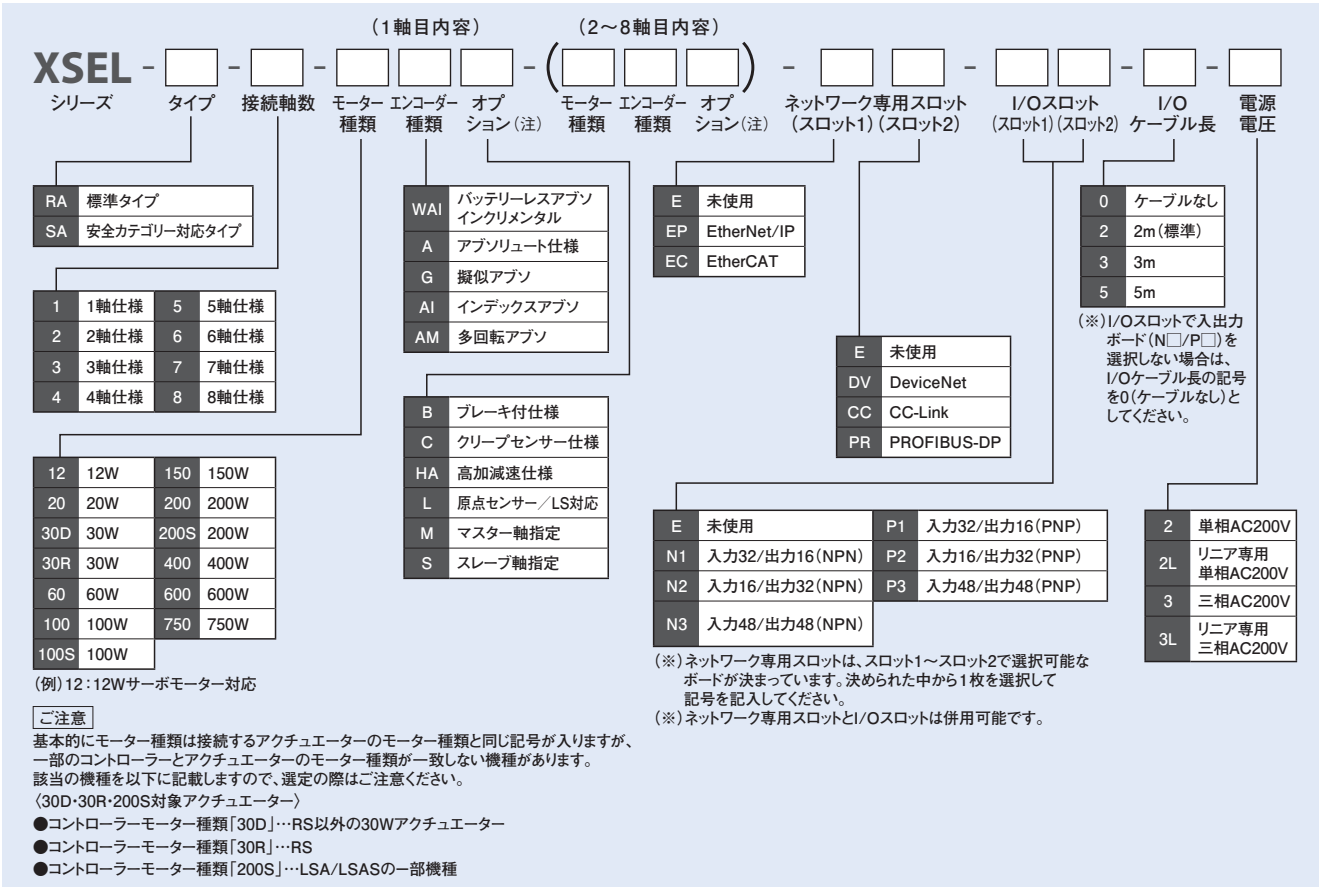
(※1) 安全カテゴリーに対応するには、コントローラー外部にお客様が安全回路を設置する必要があります。

標準価格の一例 ※機器構成により価格が異なります。 詳細はお問い合わせください。	コントローラー機器構成 接続アクチュエーター: 200Wインクリメンタルタイプアクチュエーター×4軸 電源電圧: 単相200V、オプション: 入力32/出力16(NPN)I/O付、ブレーキ無仕様			
	XSEL-RA	XSEL-SA	XSEL-P	XSEL-Q
	-	-	-	-

型式

[XSEL-RA/SA タイプ]

(注) 複数のオプションを選択される場合は、アルファベット順にご記入ください。(例、ブレーキ+原点センサー→BL)



- R-unit
- RSEL (直交型6軸)
- RCP6S
- PCON -CB/CFB
- PCON -CBP (パルスレス)
- PCON
- ACON-CB DCON-CB
- ACON DCON
- SCON -CB
- SCON -CB (サーボレス)
- SSEL
- MSEL
- XSEL
- XSEL (スカラ)

※単軸/直交ロボット選定時の注意点

XSEL-RA/SAタイプに接続可能な単軸/直交ロボットの合計W数は、三相仕様が2400W、単相仕様が1600Wになります。1軸の最大W数は750Wですが、各軸の合計W数が規定のW数を超えないようご注意ください。

ご注意

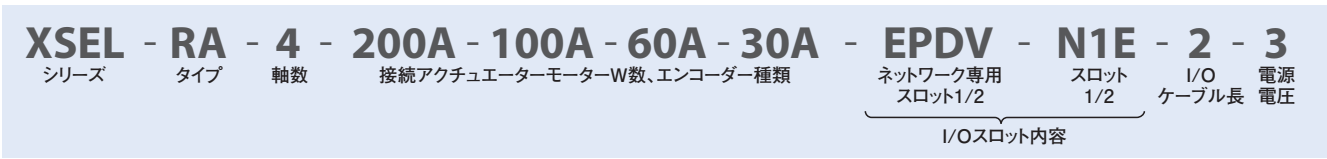
- XSEL-RA/SAタイプでは、以下の機種が接続できません。
 - LSAシリーズ ●RCS2-SRA7/SRGS7/SRGD7
 - RCS2-□□5N(インクリメンタル) ●NS-SXM□/SZM□(インクリメンタル)
 - サーボプレス

※カタログ非掲載については、取扱説明書をご確認ください。
- 高速タイプ(RCS3-CT8C、RCS3-CTZ5C)のアクチュエーターは、三相仕様のみ接続できます。RCS3-CT8Cのみ接続する場合の最大接続可能軸数は3軸です。

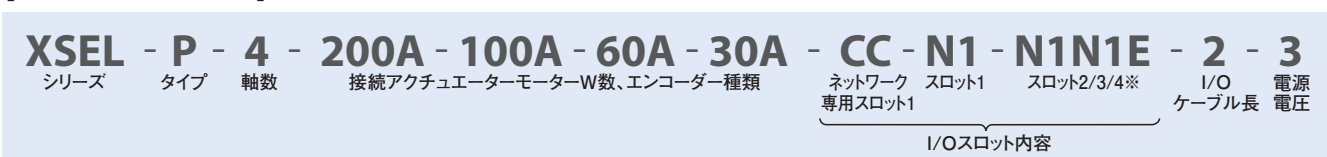
コントローラータイプ別型式例

下記は各タイプ別コントローラー型式例になります。
I/Oスロット内容の詳細については、8-277ページの「コントローラータイプ別装着可能I/O種類」表をご参照ください。

[XSEL-RA/SA タイプ]



[XSEL-P/Q タイプ]



型式

[XSEL-P/Q]

(注) 複数のオプションを選択される場合は、アルファベット順にご記入ください。(例、ブレーキ+原点センサー→BL)

※2～6軸の表記は使用する軸数に依存します。

XSEL- [] - [] - [] - [] - [] - ([] [] []) - [] - [] - [] - [] - [] - []

シリーズ タイプ 接続軸数 (1軸目内容) (注) (2～6軸目内容) (注) ネットワーク (スロット1) (スロット2) (スロット3) (スロット4) I/Oケーブル長 電源電圧

モーター種類 エンコーダ種類 オプション モーター種類 エンコーダ種類 オプション 専用スロット 標準I/O 拡張I/O

P 標準タイプ	Q 安全カテゴリ対応タイプ
----------------	----------------------

B ブレーキ	C クリープセンサー	HA 高加減速仕様	L 原点センサー/LS対応	M マスター軸指定	S スレーブ軸指定
---------------	-------------------	------------------	----------------------	------------------	------------------

WAI バッテリーレスアブソリュート	A アブソリュート	G 擬似アブソ	AI インデックスアブソ	AM 多回転アブソ
---------------------------	------------------	----------------	---------------------	------------------

WAI バッテリーレスアブソ	A アブソリュート	G 擬似アブソ	AI インデックスアブソ	AM 多回転アブソ
-----------------------	------------------	----------------	---------------------	------------------

B ブレーキ	C クリープセンサー	HA 高加減速仕様	L 原点センサー/LS対応	M マスター軸指定	S スレーブ軸指定
---------------	-------------------	------------------	----------------------	------------------	------------------

2 単相AC200V	3 三相AC200V
2L リニア専用単相AC200V	3L リニア専用三相AC200V

※リニアサーボアクチュエーターを動作する場合は2L、3Lの記号をご記入ください。それ以外は2、3の記号をご記入ください。

※EtherNet/IP仕様は、EtherNetに対応できません。

0 ケーブルなし	2 2m (標準)	3 3m	5 5m
-----------------	------------------	-------------	-------------

※標準I/O、拡張I/Oで入出力ボード(N□/P□)を選択しない場合は、I/Oケーブル長の記号を0(ケーブルなし)としてください。

E 未使用	N1 入力32/出力16(NPN)	N2 入力16/出力32(NPN)	N3 入力48/出力48(NPN)
P1 入力32/出力16(PNP)	P2 入力16/出力32(PNP)	P3 入力48/出力48(PNP)	MC パルス入出力ボード(※)
S 拡張I/Oベース付			

※拡張I/Oに対して最大2枚装着可能です。
※拡張I/Oは装着せず拡張I/Oベースのみ装着する場合は、右のようになります。

S	S	S
(スロット1)	(スロット2)	(スロット3)

拡張I/O

12	12W	100	100W	300S	300W
20	20W	100S	100W	400	400W
30D	30W	150	150W	600	600W
30R	30W	200	200W	750	750W
60	60W	200S	200W	1000	1000W

(例) 12:12Wサーボモーター対応

12	12W	100	100W	300S	300W
20	20W	100S	100W	400	400W
30D	30W	150	150W	600	600W
30R	30W	200	200W	750	750W
60	60W	200S	200W	1000	1000W

(例) 12:12Wサーボモーター対応

【ご注意】

基本的にモーター種類は接続するアクチュエーターのモーター種類と同じ記号が入りますが、一部のコントローラーとアクチュエーターのモーター種類が一致しない機種があります。該当の機種を以下に記載しますので、選定の際はご注意ください。

(30D・30R・200S対象アクチュエーター)

- コントローラーモーター種類「30D」…RS以外の30Wアクチュエーター
- コントローラーモーター種類「30R」…RS

ご注意

XSEL-P/Qの5軸、6軸目は、以下の機種が接続できません。

- LSAシリーズ
- RCS2-SRA7/SRGS7/SRGD7
- RCS2-□□5N(インクリメンタル)
- NS-SXM□/SZM□(インクリメンタル)
- サーボプレス

システム構成

コントローラー(抜粋)

- R-unit
- RSEL (直交型6軸)
- RCP6S
- PCON -CB/CFB
- PCON -CBP (パルスレス)
- PCON
- ACON-CB DCON-CB
- ACON DCON
- SCON -CB
- SCON -CB (サーボレス)
- SSEL
- MSEL
- XSEL**
- XSEL (スカラ)

■XSEL-RA

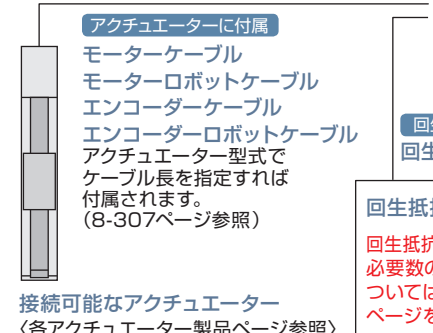
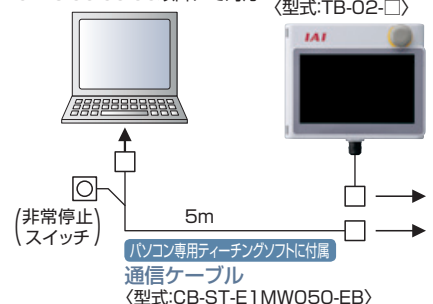
オプション

パソコン専用ティーチングソフト
(8-289ページ参照) ※P=PC側、C=コントローラー側
P RS232-C RS232
<型式:IA-101-X-MW>
C USB-C RS232
<型式:IA-101-X-USBMW>
P USB-C USB/Ethernet
<型式:IA-101-N>
Ver.13.00.00.00以降にて対応

オプション

タッチパネル
ティーチングボックス
(8-289ページ参照)
<型式:TB-02-□>

コントローラーに付属
ダミープラグ
(8-288ページ参照)
<型式:DP-2>



接続可能なアクチュエーター
<各アクチュエーター製品ページ参照>

再生抵抗ユニット
再生抵抗ユニットの必要数の目安については8-288ページをご覧ください。



フィールドネットワーク

DeviceNet
CC-Link
PROFIBUS-DP
EtherCAT
EtherNet/IP

コントローラーに付属
PIOケーブル
(8-311ページ参照)
<型式:CB-X-PIO020>
標準2m
(PIO仕様のコントローラーに付属)

拡張モーション
(ケーブルはお客様にて用意)

PCON/ACON/
SCON-CB
MCON
(メカトロリンクⅢ仕様)

モーター電源
三相/単相
AC200V/230V

制御用電源
単相
AC200V/230V

ブレーキ解除用
電源
DC24V

I/O用電源
DC24V

※電源を接続する際は必ず以下のフィルター相当品を取付けてください。

- ノイズフィルター 推奨機種
三相 TAC-20-683(メーカー COSEL)
単相 NBH-20-432(メーカー COSEL)
- リングコア 推奨機種
ESD-R-25(メーカー NECトーン)
- クラップフィルター 推奨機種
制御電源用 ZCAT3035-1330(メーカー TDK)
モーター電源用 RFC-H13(メーカー 北川工業)
- サージプロテクター 推奨機種
三相 R-A-V-781BXZ-4
単相 R-A-V-781BWZ-2A(メーカー 岡谷電機産業)

■XSEL-SA

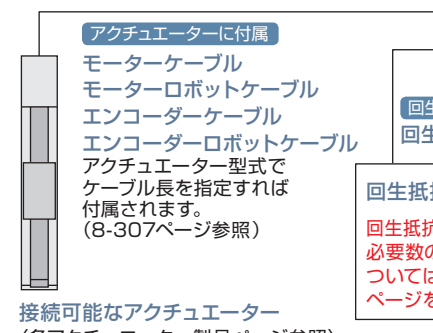
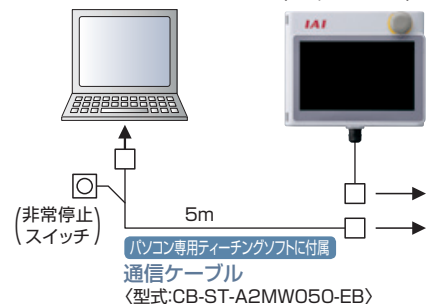
オプション

パソコン専用ティーチングソフト
(8-289ページ参照) ※P=PC側、C=コントローラー側
P RS232-C RS232
<型式:IA-101-XA-MW>
C USB-C RS232
<型式:IA-101-N>
Ver.13.00.00.00以降にて対応

オプション

タッチパネル
ティーチングボックス
(8-289ページ参照)
<型式:TB-02-□>

コントローラーに付属
ダミープラグ
(8-288ページ参照)
<型式:DP-2>



接続可能なアクチュエーター
<各アクチュエーター製品ページ参照>

再生抵抗ユニット
再生抵抗ユニットの必要数の目安については8-288ページをご覧ください。



フィールドネットワーク

DeviceNet
CC-Link
PROFIBUS-DP
EtherCAT
EtherNet/IP

コントローラーに付属
PIOケーブル
(8-311ページ参照)
<型式:CB-X-PIO020>
標準2m
(PIO仕様のコントローラーに付属)

拡張モーション
(ケーブルはお客様にて用意)

PCON/ACON/
SCON-CB
MCON
(メカトロリンクⅢ仕様)

モーター電源
三相/単相
AC200V/230V

制御用電源
単相
AC200V/230V

ブレーキ解除用
電源
DC24V

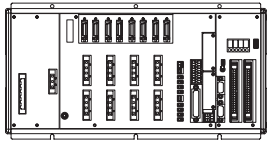
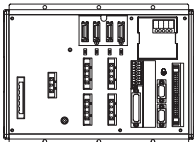
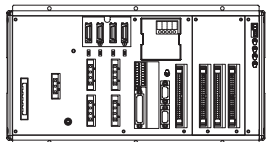
I/O用電源
DC24V

※駆動源遮断回路(お客様にて用意) 詳細はお問合せください。

- ※電源を接続する際は必ず以下のフィルター相当品を取付けてください。
- ノイズフィルター 推奨機種
三相 TAC-20-683(メーカー COSEL)
単相 NBH-20-432(メーカー COSEL)
- リングコア 推奨機種
ESD-R-25(メーカー NECトーン)
- クラップフィルター 推奨機種
制御電源用 ZCAT3035-1330(メーカー TDK)
モーター電源用 RFC-H13(メーカー 北川工業)
- サージプロテクター 推奨機種
三相 R-A-V-781BXZ-4
単相 R-A-V-781BWZ-2A(メーカー 岡谷電機産業)

コントローラータイプ別装着可能 I/O種類

XSELコントローラーはタイプによって装着可能なI/O(入出力)の内容が変わります。
 下記表から希望するコントローラータイプに装着可能なI/O種類をご確認ください。
 ※下表の各スロットに記載されている記号の内容は、各コントローラー型式をご確認ください。

コントローラータイプ	外観	I/Oスロット別装着可能I/O					
		ネットワーク専用スロット1	ネットワーク専用スロット2	スロット1	スロット2	スロット3	スロット4
RAタイプ SAタイプ		E EP EC	E DV CC PR	E N1 N2 N3 P1 P2 P3	E N1 N2 N3 P1 P2 P3	(なし)	(なし)
Pタイプ Qタイプ	標準仕様 	(なし) DV CC PR EP ET	(なし)	E N1 N2 N3 P1 P2 P3	(なし)	(なし)	(なし)
	拡張スロット付仕様 		(なし)		E N1 N2 N3 P1 P2 P3 S	E N1 N2 N3 P1 P2 P3 S	E N1 N2 N3 P1 P2 P3 S

システム構成

■XSEL-P/Q

接続可能なアクチュエーター

- XSEL-P/Q
〈各アクチュエーター製品ページ参照〉

※XSEL-P/Qタイプの5軸/6軸目は下記の機種は動作できませんのでご注意ください。
 LSAシリーズ、RCS2-RA7/SRA7/SRGS7/SRGD7、以下の機種はインクリメンタル仕様: RCS2-□□5N(細小型)シリーズ、NS-SXM□/SZM□

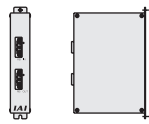
アクチュエーターに付属

- モーターケーブル
- モーターロボットケーブル
- エンコーダーケーブル
- エンコーダーロボットケーブル
- アクチュエーター型式でケーブル長を指定すれば付属されます。
- 保守用ケーブルは8-307ページ~参照

再生抵抗ユニットに付属

再生抵抗ユニットケーブル 1m

再生抵抗ユニット



再生抵抗ユニットの必要数の目安については8-288ページをご覧ください。

外部機器

PLC他

コントローラーに付属

I/Oフラットケーブル 2m (8-311ページ参照)

各種フィールドネットワーク接続

- Device Net
- CC-Link
- PROFIBUS-DP
- EtherNet/IP

EtherNet/IP仕様はEtherNetに対応できます。

シリアル通信ポート 標準・RS232用2ch

オプション

パソコン専用ティーチングソフト RS232接続版 (8-289ページ参照)
 〈型式:IA-101-X-MW〉
 〈型式:IA-101-X-USBMW〉 (P用)
 〈型式:IA-101-XA-MW〉 (Q用)

オプション
 タッチパネル
 ティーチングボックス (8-289ページ参照)
 〈型式:TB-02-□〉

(非常停止) スイッチ

パソコン専用ティーチングソフトに付属

通信ケーブル
 〈型式:CB-ST-E1MW050-EB〉(P用)
 〈型式:CB-ST-A2MW050-EB〉(Q用)

拡張I/O

- PIOボード
- ※P/Qタイプで拡張I/Oを付けた場合はコントローラーの筐体が変わります。(上記「コントローラータイプ別装着可能I/O種類」参照)

制御用電源 単相 AC200V

モーター駆動用電源 三相 AC200V(Qタイプ)

システムI/O

- 非常停止
- イネーブル
- システムレディ

ブレーキI/O 電源 DC24V

駆動源遮断回路

(お客様にて用意)

Qタイプのみ必要(Pタイプは不要です)

※電源を接続する際は必ず以下のフィルター相当品を取付けてください。

- ノイズフィルター推奨機種 三相 TAC-20-683(メーカー COSEL) 単相 NBH-20-432(メーカー COSEL)
- リングコア 推奨機種 ESD-R-25(メーカー NECTーキン)
- クランプフィルター 推奨機種 制御電源用 ZCAT3035-1330(メーカー TDK) モーター電源用 RFC-H13(メーカー 北川工業)
- サージプロテクター推奨機種 三相 R-A-V-781BXZ-4 単相 R-A-V-781BWZ-2A (メーカー 岡谷電機産業)

MEMO

コントローラー(抜粋)

R-unit

RSEL
(直交型6軸)

RCP6S

PCON
-CB/CFB

PCON
-CBP
(パルスプレス)

PCON

ACON-CB
DCON-CB

ACON
DCON

SCON
-CB

SCON
-CB
(サーボプレス)

SSEL

MSEL

XSEL

XSEL
(スカラ)

X-SEL

スカラロボット用
プログラムコントローラー



(※1) IX-NNN10040/12040と接続する場合、非対応

機種一覧

スカラロボットが動作可能な多軸プログラムコントローラー。最大6軸の同時制御が可能です。

タイプ名		RAX	RAXD8	SAX	SAXD8	PX	QX
接続軸	IX	スカラ1台/単軸・直交	スカラ2台接続用	スカラ1台/単軸・直交	スカラ2台接続用	スカラ1台/単軸・直交	スカラ1台/単軸・直交
	IXA	スカラ1台/単軸・直交				—	—
外観							
種類		標準仕様		安全カテゴリー対応		標準仕様	安全カテゴリー対応
最大制御軸数		8軸				6軸	
ポジション点数		最大36666ポジション(4軸仕様) (軸数により変化します。詳細は、仕様表(8-299ページ)をご確認ください)				20000ポジション	
プログラム数		255				128	
プログラムステップ数		20000				9999	
接続可能合計W数		三相2400W		三相2400W/三相3600W(IXA-800/1000のみ)		三相2400W	
モーター電源電圧		三相AC200V/230V ±10%				三相AC200V/230V ±10%	
制御電源電圧		単相AC200V/230V ±10%				単相AC200V/230V ±10%	
安全カテゴリー(※1)		B		4対応可能		B	4対応可能
海外規格		CE				CE	
ロボシリンダー制御機能(※2)		最大32軸追加制御可能 (MECHATROLINK-Ⅲに対応した弊社コントローラーに限る)				最大16軸追加制御可能	
通信ポート	Ethernet	標準搭載：10/100/1000BASE-T(RJ-45)				オプションボード対応： 10/100BASE-T(RJ-45)	
	USB2.0	標準搭載：USB2.0(Mini-B)				—	
	汎用RS232C通信ポート	1チャンネル(最大230.4kbps)				2チャンネル(最大115.2kbps)	

(※1) 安全カテゴリーに対応するには、コントローラー外部にお客様が安全回路を設置する必要があります。

(※2) 同期制御はできません。

標準価格の一例 ※機器構成により価格が異なります。詳細はお問い合わせください。	コントローラー機器構成					
	接続アクチュエーター：IX-NNN3515H 電源電圧：三相200V、オプション：入力32/出力16(NPN)I/O付					
	XSEL-RAX	XSEL-RAXD8	XSEL-SAX	XSEL-SAXD8	XSEL-PX	XSEL-QX
	—	—	—	—	—	—

●スカラロボット IXA 対象

型式

[XSEL-RAX/SAX タイプ]

(付加軸内容5軸~8軸)

XSEL - [] - [] - ([] [] []) - [] [] - [] [] - [] [] - [] []

シリーズ タイプ スカラロボット本体タイプ モーター種類 エンコーダ種類 オプション ネットワーク専用スロット (スロット1)(スロット2) I/Oスロット (スロット1)(スロット2) I/O ケーブル長 電源電圧

RAX3	3軸仕様スカラ
RAX4	3軸仕様スカラ+1軸/4軸仕様スカラ
RAX5	3軸仕様スカラ+2軸/4軸仕様スカラ+1軸
RAX6	3軸仕様スカラ+3軸/4軸仕様スカラ+2軸
RAX7	3軸仕様スカラ+4軸/4軸仕様スカラ+3軸
RAX8	4軸仕様スカラ+4軸
SAX3	3軸仕様スカラ安全カテゴリー対応仕様
SAX4	3軸仕様スカラ+1軸/4軸仕様スカラ安全カテゴリー対応仕様
SAX5	3軸仕様スカラ+2軸/4軸仕様スカラ+1軸安全カテゴリー対応仕様
SAX6	3軸仕様スカラ+3軸/4軸仕様スカラ+2軸安全カテゴリー対応仕様
SAX7	3軸仕様スカラ+4軸/4軸仕様スカラ+3軸安全カテゴリー対応仕様
SAX8	4軸仕様スカラ+4軸安全カテゴリー対応仕様

WAI	バッテリーレスアブソリュートインクリメンタル
A	アブソリュート
G	疑似アブソリュート
AI	インデックスアブソ
AM	多回転アブソ

E	未使用
DV	DeviceNet
CC	CC-Link
PR	PROFIBUS-DP

E	未使用
EP	EtherNet/IP
EC	EtherCAT

E	未使用
N1	入力32/出力16 (NPN)
N2	入力16/出力32 (NPN)
N3	入力48/出力48 (NPN)
P1	入力32/出力16 (PNP)
P2	入力16/出力32 (PNP)
P3	入力48/出力48 (PNP)

(※)ネットワーク専用スロットは、選択可能なボードが決まっています。
(※)ネットワーク専用スロットとI/Oスロットは併用可能です。

12	12W	150	150W
20	20W	200	200W
30D	DS用30W	200S	リニア用200W
30R	RS用30W	300	300W
60	60W	400	400W
100	100W	600	600W
100S	リニア用100W	750	750W

0	ケーブルなし
2	2m (標準)
3	3m
5	5m

3	三相200V
---	--------

3NNN1805	IXA-3NNN1805	3N□N6018	IXA-3N□N6018
4NNN1805	IXA-4NNN1805	3N□N6033	IXA-3N□N6033
3N□N3015	IXA-3N□N3015	4N□N6018	IXA-4N□N6018
4N□N3015	IXA-4N□N3015	4N□N6033	IXA-4N□N6033
3N□N4518	IXA-3N□N4518	4N□N8020	IXA-4N□N8020
3N□N4533	IXA-3N□N4533	4N□N8040	IXA-4N□N8040
4N□N4518	IXA-4N□N4518	4N□N10020	IXA-4N□N10020
4N□N4533	IXA-4N□N4533	4N□N10040	IXA-4N□N10040
		4NSW3015	IXA-4NSW3015
		4NSW4518	IXA-4NSW4518
		4NSW4533	IXA-4NSW4533
		4NSW6018	IXA-4NSW6018
		4NSW6033	IXA-4NSW6033

※□には下記の記号が入ります
N:標準タイプ
S:高速タイプ

※接続するスカラロボットのタイプおよび接続付加軸により筐体サイズが変わります。詳細は8-302の外形寸法を参照ください。

- R-unit
- RSEL (直交型6軸)
- RCP6S
- PCON -CB/CFB
- PCON -CBP (バルブレス)
- PCON
- ACON-CB
- DCON-CB
- ACON-DCON
- SCON -CB
- SCON -CB (サーボレス)
- SSEL
- MSEL
- XSEL
- XSEL (スカラ)

接続不可アクチュエーター(付加軸)

リニアサーボアクチュエーター(LSASシリーズ以外)、RCS2-□□5N(インクリメンタル仕様)、RCS2-SRA7BD/SRGS7BD/SRGD7BD、NS-SXM□/SZM□(共にインクリメンタル仕様のみ)、RCS3-CT□、RCS2-RA13R(ロードセル付)、RCS3-RA□R、DD/DDA(高分解能仕様)

付加軸の接続に関する制限

スカラ用コントローラーにおいて、スカラロボット以外に接続できる付加軸アクチュエーターのモーターW数の合計には制限があります。下表“合計W数と接続可能軸数”以内になるように選定してください。

スカラロボット型式	XSEL-RAX/SAXへ接続可能な合計W数と接続可能軸数		
	合計W数	接続可能軸数	
標準タイプ	IXA-3NNN1805 IXA-3NNN3015	合計1500W以下(1軸最大750W)	
	IXA-3NNN45□□ IXA-3NNN60□□	合計600W以下(1軸最大700W)	
	IXA-4NNN1805 IXA-4NNN3015	最大4軸(5~8軸目)	
	IXA-4NNN45□□ IXA-4NNN60□□		
	IXA-4NNN80□□ IXA-4NNN100□□	合計600W以下(1軸最大600W)	
	高速タイプ	IXA-3NSN3015 / 4NSN3015 IXA-3NSN45□□ / 4NSN45□□	接続不可
		IXA-3NSN60□□ / 4NSN60□□ IXA-4NSN80□□	
IXA-4NSN100□□			
防塵・防滴仕様 高速タイプ		IXA-4NSW3015 IXA-4NSW45□□	
		IXA-4NSW60□□	

(ご注意)

- 高速タイプ(防塵・防滴仕様品含む)のスカラロボットは付加軸を接続することができません。
- 標準タイプに付加軸を追加する場合は、全て8軸筐体のコントローラーとなります。3軸仕様のスカラロボット(IXA-3NNN□□□□)の場合、4軸目に付加軸を接続することができません。XSELコントローラーの5~8軸目に接続可能です。

●スカラロボット IXA 対象

システム構成

■XSEL-RAX/SAXタイプ

オプション

パソコン専用ティーチングソフト

(8-305, 306ページ参照) ※ⓐ=PC側, ⓑ=コントローラー側
 ⓐRS232-ⓑRS232
 <型式:IA-101-X-MW> (RAX用)
 ⓐUSB-ⓑRS232
 <型式:IA-101-X-USBMW> (RAX用)
 ⓐRS232-ⓑRS232
 <型式:IA-101-XA-MW> (SAX用)
 ⓐUSB-ⓑUSB/Ethernet
 <型式:IA-101-N>
 Ver. 13.02.12.00以降にて対応

オプション

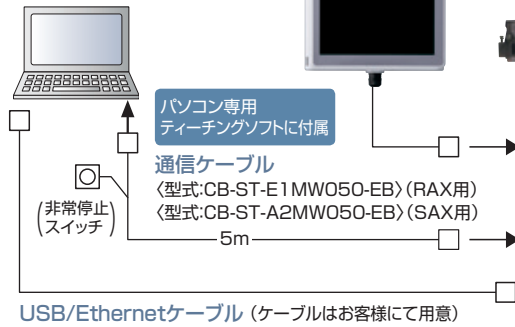
**タッチパネル
ティーチングボックス**
 (8-305ページ参照)
 <型式:TB-02-□>
 ※Ver2.0
 以降にて対応

コントローラーに付属
ダミープラグ
 (8-304ページ参照)
 <型式:DP-2>

フィールドネットワーク

DeviceNet
 CC-Link
 PROFIBUS-DP
 EtherCAT
 EtherNet/IP

コントローラーに付属
PIOケーブル
 (8-311参照)
 <型式:CB-X-PIO/PIOH020>
 標準2m
 (PIO仕様のコントローラーに付属)



アクチュエーターに付属

**モーターケーブル
モーターロボットケーブル
エンコーダーケーブル
エンコーダーロボットケーブル**
 アクチュエーター型式でケーブル
 長を指定すれば付属されます。

RAX/SAX

●1~4軸目: IXAシリーズ



接続可能なアクチュエーター(5~8軸目)
 <単軸ロボット, 直交ロボット, リニアサーボ,
 RCS2/RCS3/RCS4シリーズ>

モーター電源 三相
 AC200V/230V

制御用電源 単相
 AC200V/230V

ブレーキ解除用 (注1)
 電源
 DC24V

I/O用電源
 DC24V

再生抵抗ユニットに付属
再生抵抗ユニットケーブル 1m

オプション 再生抵抗ユニット

再生抵抗ユニットの必要数の目安に
 ついては8-304ページをご覧ください。

駆動源遮断回路
 (お客様にて用意)

※駆動源遮断回路の詳細は
 お問い合わせください。
 ※SAXのみ必要
 (RAXは不要です)

- ※電源を接続する際は必ず以下の
 フィルター相当品を取り付けてください。
- ノイズフィルター 推奨機種
 三相 TAC-20-683(メーカー COSEL)
 単相 NBH-20-432(メーカー COSEL)
 - リングコア 推奨機種
 ESD-R-25(メーカー NECトーキン)
 - クランプフィルター 推奨機種
 制御電源用 ZCAT3035-1330(メーカー TDK)
 モータ電源用 RFC-H13(メーカー 北川工業)
 - サージプロテクター 推奨機種
 三相 R-A-V-781BXZ-4
 単相 R-A-V-781BWZ-2A
 (メーカー 岡谷電機産業)

(注1) ブレーキ付きアクチュエーターを接続する場合、
 コントローラーにブレーキ用電源+24Vの供給が必要です。

●スカラロボット IX 対象

型 式

[XSEL-RAX/SAX タイプ]

(5～8軸目内容)

XSEL - [] - [] - ([] [] [] []) - [] [] - [] [] - [] [] - [] []

シリーズ タイプ スカラロボット本体タイプ モーター種類 エンコーダ種類 オプション ネットワーク専用スロット (スロット1) (スロット2) I/Oスロット (スロット1) (スロット2) I/O ケーブル長 電源電圧

RAX4	スカラ1台		WAI	バッテリーレスアブソ インクリメンタル		E	未使用	E	未使用
RAX5	スカラ+1軸		A	アブソリュート		DV	DeviceNet	N1	入力32/出力16 (NPN)
RAX6	スカラ+2軸		G	疑似アブソリュート		CC	CC-Link	N2	入力16/出力32 (NPN)
RAX7	スカラ+3軸		AI	インデックスアブソ		PR	PROFIBUS-DP	N3	入力48/出力48 (NPN)
RAX8	スカラ+4軸		AM	多回転アブソ				P1	入力32/出力16 (PNP)
SAX4	スカラ1台 安全カテゴリ対応仕様		B	ブレーキ付仕様				P2	入力16/出力32 (PNP)
SAX5	スカラ+1軸 安全カテゴリ対応仕様		C	クリープセンサー仕様				P3	入力48/出力48 (PNP)
SAX6	スカラ+2軸 安全カテゴリ対応仕様		HA	高加減速仕様					
SAX7	スカラ+3軸 安全カテゴリ対応仕様		L	原点センサー/LS対応					
SAX8	スカラ+4軸 安全カテゴリ対応仕様		M	マスター軸指定					
			S	スレーブ軸指定					

※NNN10040/12040は SAX4のみ選択可。

NNN1205~8040H	標準タイプ	TNN3015H~3515H	壁掛けタイプ
NNN10040~12040		UNN3015H~3515H	壁掛けインバースタイプ
NNN1205B~1805B	標準超小型ブレーキオプション付	HNN5020H~8040H	天吊タイプ
NSN5016H~6016H	高速タイプ	INN5020H~8040H	インバースタイプ
NCC1205~8040H	クリーンタイプ		
NCC1205B~1805B	クリーンタイプ超小型ブレーキオプション付		
NNW2515H~8040H	防滴タイプ		

注 IX-NNN又はNCCの1205/1505/1805タイプでブレーキオプションを選択した場合は、IX本体タイプの型式をブレーキ付(1205B/1505B/1805B)と表記してください。

12	12W	150	150W
20	20W	200	200W
30D	DS用30W	200S	リニア用200W
30R	RS用30W	300	300W
60	60W	400	400W
100	100W	600	600W
100S	リニア用100W	750	750W

(例) 12 : 12Wサーボモーター対応

0	ケーブルなし
2	2m (標準)
3	3m
5	5m

3 三相200V

※ネットワーク専用スロットは、選択可能なボードが決まっています。
 ※ネットワーク専用スロットとI/Oスロットは併用可能です。

【ご注意】
 基本的にモーター種類は接続するアクチュエーターのモーター種類と同じ記号が入りますが、一部のコントローラーとアクチュエーターのモーター種類が一致しない機種があります。該当の機種を以下に記載しますので、選定の際はご注意ください。
 (30D・30R・200S対象アクチュエーター)
 ●コントローラーモーター種類「30D」…RS以外の30Wアクチュエーター
 ●コントローラーモーター種類「30R」…RS
 ●コントローラーモーター種類「200S」…DD-LT18□、DD-T18□、DDCR-LT18□、DDCR-T18□

※単軸ロボット選定時の注意点
 動作するスカラロボットの種類によって、接続可能な単軸ロボットの条件が変化します。
 詳細は8-296ページの「接続不可アクチュエーター」をご参照ください。

[XSEL-RAXD8/SAXD8 タイプ]

XSEL - [] - [] - [] [] [] - [] [] - [] [] - [] []

シリーズ タイプ スカラロボット本体タイプ1 スカラロボット本体タイプ2 ネットワーク専用スロット (スロット1) (スロット2) I/Oスロット (スロット1) (スロット2) I/O ケーブル長 電源電圧

RAXD8	スカラ2台接続用					E	未使用	E	未使用
SAXD8	スカラ2台接続用 安全カテゴリ対応仕様					DV	DeviceNet	N1	入力32/出力16 (NPN)
						CC	CC-Link	N2	入力16/出力32 (NPN)
						PR	PROFIBUS-DP	N3	入力48/出力48 (NPN)

NNN1205~6030H	標準タイプ							P1	入力32/出力16 (PNP)
NNN1205B~1805B	標準超小型ブレーキオプション付							P2	入力16/出力32 (PNP)
NCC1205~6030H	クリーンタイプ							P3	入力48/出力48 (PNP)
NCC1205B~1805B	クリーンタイプ超小型ブレーキオプション付								
NNW2515H~6030H	防滴タイプ								
TNN3015H~3515H	壁掛けタイプ								
UNN3015H~3515H	壁掛けインバースタイプ								
HNN5020H~6020H	天吊タイプ								
INN5020H~6020H	インバースタイプ								

注 IX-NNN又はNCCの1205/1505/1805タイプでブレーキオプションを選択した場合は、IX本体タイプの型式をブレーキ付(1205B/1505B/1805B)と表記してください。

0	ケーブルなし
2	2m (標準)
3	3m
5	5m

3 三相200V

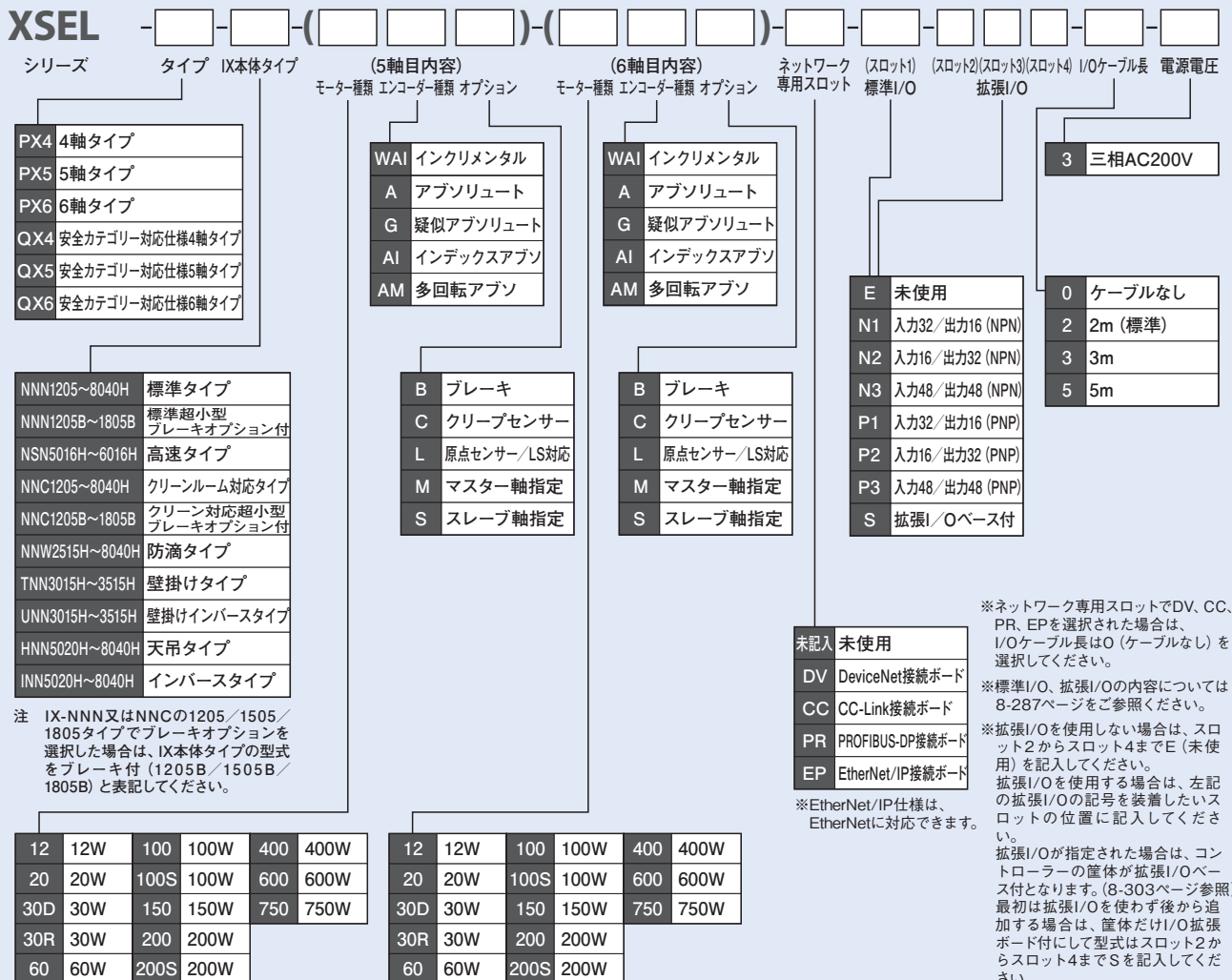
※ネットワーク専用スロットは、選択可能なボードが決まっています。
 ※ネットワーク専用スロットとI/Oスロットは併用可能です。

※スカラロボット選定時の注意点
 1台目に接続するスカラロボットの種類によって、2台目に接続可能なスカラロボットが限定されます。
 詳細は8-296ページの「接続不可アクチュエーター」をご参照ください。

●スカラロボット IX 対象

型式

[XSEL-PX/QX タイプ]



(例) 12:12Wサーボモーター対応

(例) 12:12Wサーボモーター対応

ご注意

基本的にモーター種類は接続するアクチュエーターのモーター種類と同じ記号が入りますが、一部のコントローラーとアクチュエーターのモーター種類が一致しない機種があります。該当の機種を以下に記載しますので、選定の際はご注意ください。

(30D・30R・200S対象アクチュエーター)

- コントローラーモーター種類[30D]…RS以外の30Wアクチュエーター
- コントローラーモーター種類[30R]…RS
- コントローラーモーター種類[200S]…DD-LT18□、DD-T18□、DDCR-LT18□、DDCR-T18□

例) スロット2に拡張I/Oを装着し残りのスロットは使わない場合
XSEL-PX4-NNN1205-N1-N1EE-2-3
拡張I/Oは装着せず拡張I/Oベースのみ装着する場合
XSEL-PX4-NNN1205-N1-SSS-2-3

- ※5軸目/6軸目内容はPX5/QX5/PX6/QX6の時に記入します。
- ※アーム長700/800および高速タイプの場合は、最大接続軸数が4軸(スカラのみ)となります。

●スカルロボット IX 対象

接続不可アクチュエーター(付加軸)

XSEL-PX/QXの場合(5、6軸)

LSA、LSASシリーズ、RCS2-□□5N(インクリメンタル仕様)、RCS2-SRA7BD/SRGS7BD/SRGD7BD、NS-SXM□/SZM□(共にインクリメンタル仕様のみ)、DDAシリーズ

XSEL-RAX/SAXの場合(5~8軸)

リニアサーボアクチュエーター(LSASシリーズ以外)、RCS2-□□5N(インクリメンタル仕様)、RCS2-SRA7BD/SRGS7BD/SRGD7BD、NS-SXM□/SZM□(共にインクリメンタル仕様のみ)、RCS2-RA13R(ロードセル付)、RCS3-RA□R

接続に関する制限

■XSEL-RAX/SAXに接続する際の接続可能な付加軸アクチュエーターの制限

スカル用コントローラーにおいて、スカルロボット以外に接続できる付加軸アクチュエーターのモーターW数の合計には制限があります。下表*合計W数と接続可能軸数以内になるように選定してください。

スカル型式		合計W数と接続可能軸数	
		三相仕様	
超小型	NN*1205 / NN*1505 / NN*1805	1500W	4軸 (1軸最大750W)
小型 高速化タイプ	NN*2515H / TNN3015H / UNN3015H NN*3515H / TNN3515H / UNN3515H	1500W	4軸 (1軸最大750W)
中型 高速化タイプ	NN*50□□H / HNN5020H / INN5020H NN*60□□H / HNN6020H / INN6020H	600W	4軸 (1軸最大600W)
大型 高速化タイプ	NN*70□□H / HNN70□□H / INN70□□H NN*80□□H / HNN80□□H / INN80□□H	不可	
高速 高速化タイプ	NSN5016H / NSN6016H	不可	

■XSEL-RAXD/SAXDに接続する際の接続可能なスカルロボットの制限

スカル用コントローラーには、最大2台のスカルロボットが接続できますが、組み合わせに制限があります。接続可能な組合せを選定してください。

2台組み合わせが可能なスカル型式			
1台目		2台目	
超小型	NN*1205 / NN*1505 / NN*1805	超小型	小型 高速化タイプ
小型 高速化タイプ	NN*2515H / NN*3515H TNN3015H / UNN3015H TNN3515H / UNN3515H		中型 高速化タイプ
中型 高速化タイプ	NN*50□□H / NN*60□□H HNN5020H / INN5020H HNN6020H / INN6020H	不可	
大型 高速化タイプ	NN*70□□H / NN*80□□H HNN70□□H / INN70□□H HNN80□□H / INN80□□H	不可	
高速 高速化タイプ	NSN5016H / NSN6016H	不可	

R-unit

RSEL
(直交型6軸)

RCP6S

PCON
-CB/CFB

PCON
-CBP
(バルブレス)

PCON

ACON-CB
DCON-CB

ACON
DCON

SCON
-CB

SCON
-CB
(サーボレス)

SSEL

MSEL

XSEL

XSEL
(スカル)

●スカラロボット IX 対象

システム構成

■XSEL-RAX/RAXD/SAX/SAXDタイプ

オプション

パソコン専用ティーチングソフト

(8-305、306ページ参照) ※◎=PC側、◎=コントローラー側

◎RS232-◎RS232

〈型式:IA-101-X-MW〉(RAX/RAXD用)

◎USB-◎RS232

〈型式:IA-101-X-USBMW〉(RAX/RAXD用)

◎RS232-◎RS232

〈型式:IA-101-XA-MW〉(SAX/SAXD用)

◎USB-◎USB/Ethernet

〈型式:IA-101-N〉

Ver.13.00.00以降にて対応

オプション

タッチパネル

ティーチングボックス

(8-305ページ参照)

〈型式:TB-02-□〉

※Ver1.30

以降にて対応

コントローラーに付属

ダミープラグ

(8-304ページ参照)

〈型式:DP-2〉



フィールドネットワーク

- DeviceNet
- CC-Link
- PROFIBUS-DP
- EtherCAT
- EtherNet/IP

コントローラーに付属

PIOケーブル

(8-311ページ参照)

〈型式:CB-X-PIO/PIOH020〉

標準2m
(PIO仕様のコントローラーに付属)

拡張モーション

(ケーブルはお客様にて用意) PCON/ACON/SCON-CB,MCON (メカトロリンクⅢ仕様)



パソコン専用

ティーチングソフトに付属

通信ケーブル

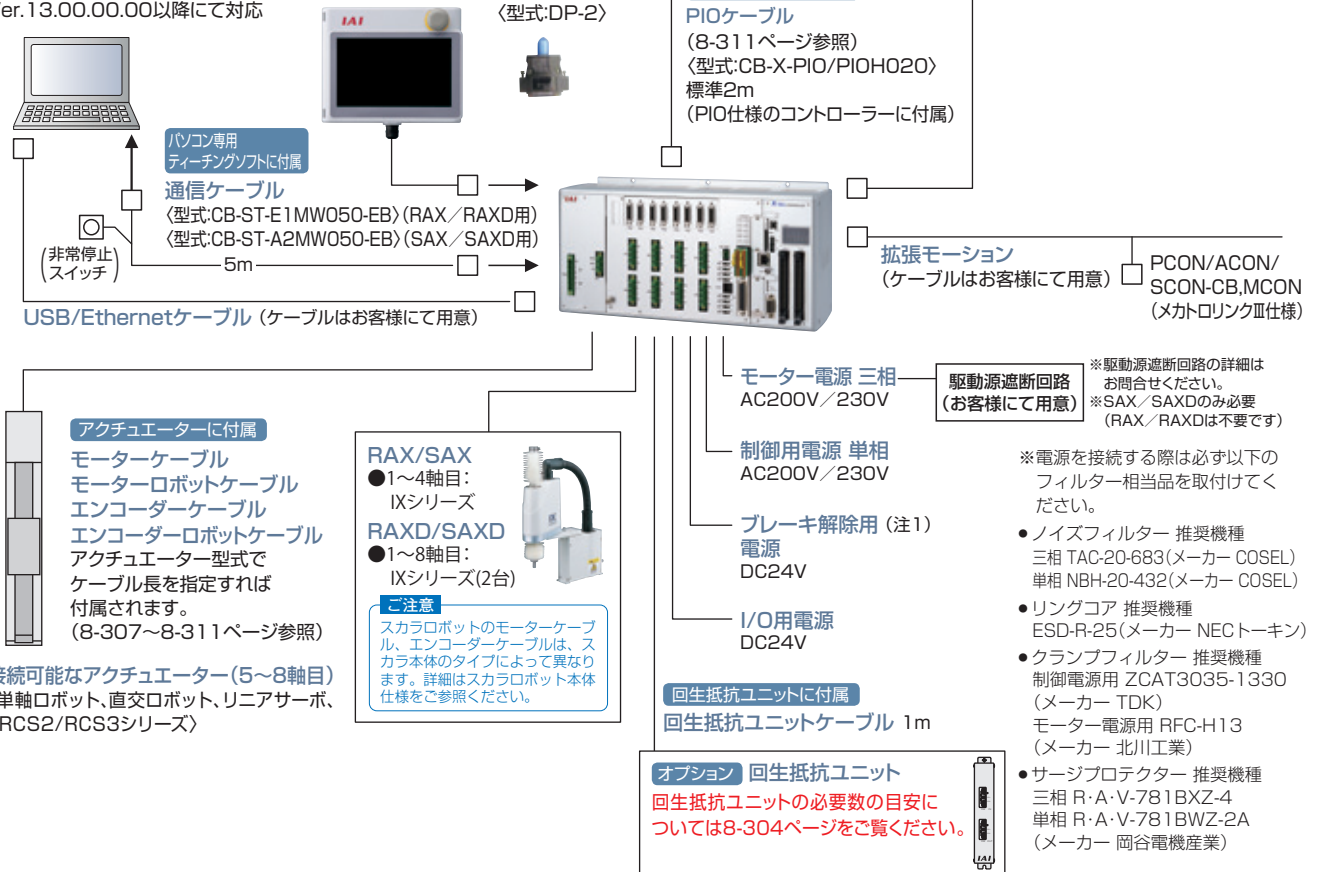
〈型式:CB-ST-E1MW050-EB〉(RAX/RAXD用)

〈型式:CB-ST-A2MW050-EB〉(SAX/SAXD用)

5m

USB/Ethernetケーブル (ケーブルはお客様にて用意)

(非常停止スイッチ)



アクチュエーターに付属

モーターケーブル

モーターロボットケーブル

エンコーダーケーブル

エンコーダーロボットケーブル

アクチュエーター型式で

ケーブル長を指定すれば

付属されます。

(8-307~8-311ページ参照)

接続可能なアクチュエーター(5~8軸目)

〈単軸ロボット、直交ロボット、リニアサーボ、RCS2/RCS3シリーズ〉

RAX/SAX

●1~4軸目: IXシリーズ

RAXD/SAXD

●1~8軸目: IXシリーズ(2台)

ご注意

スカラロボットのモーターケーブル、エンコーダーケーブルは、スカラ本体のタイプによって異なります。詳細はスカラロボット本体仕様をご参照ください。

モーター電源 三相
AC200V/230V

駆動源遮断回路
(お客様にて用意)

※駆動源遮断回路の詳細はお問合せください。
※SAX/SAXDのみ必要 (RAX/RAXDは不要です)

制御用電源 单相
AC200V/230V

※電源を接続する際は必ず以下のフィルター相当品を取付けてください。

- ノイズフィルター 推奨機種 三相 TAC-20-683(メーカー COSEL) 单相 NBH-20-432(メーカー COSEL)
- リングコア 推奨機種 ESD-R-25(メーカー NECトーキン)
- クランプフィルター 推奨機種 制御電源用 ZCAT3035-1330(メーカー TDK) モーター電源用 RFC-H13(メーカー 北川工業)
- サージプロテクター 推奨機種 三相 R・A・V-781BXZ-4 单相 R・A・V-781BWZ-2A(メーカー 岡谷電機産業)

ブレーキ解除用(注1) 電源
DC24V

I/O用電源
DC24V

回生抵抗ユニットに付属

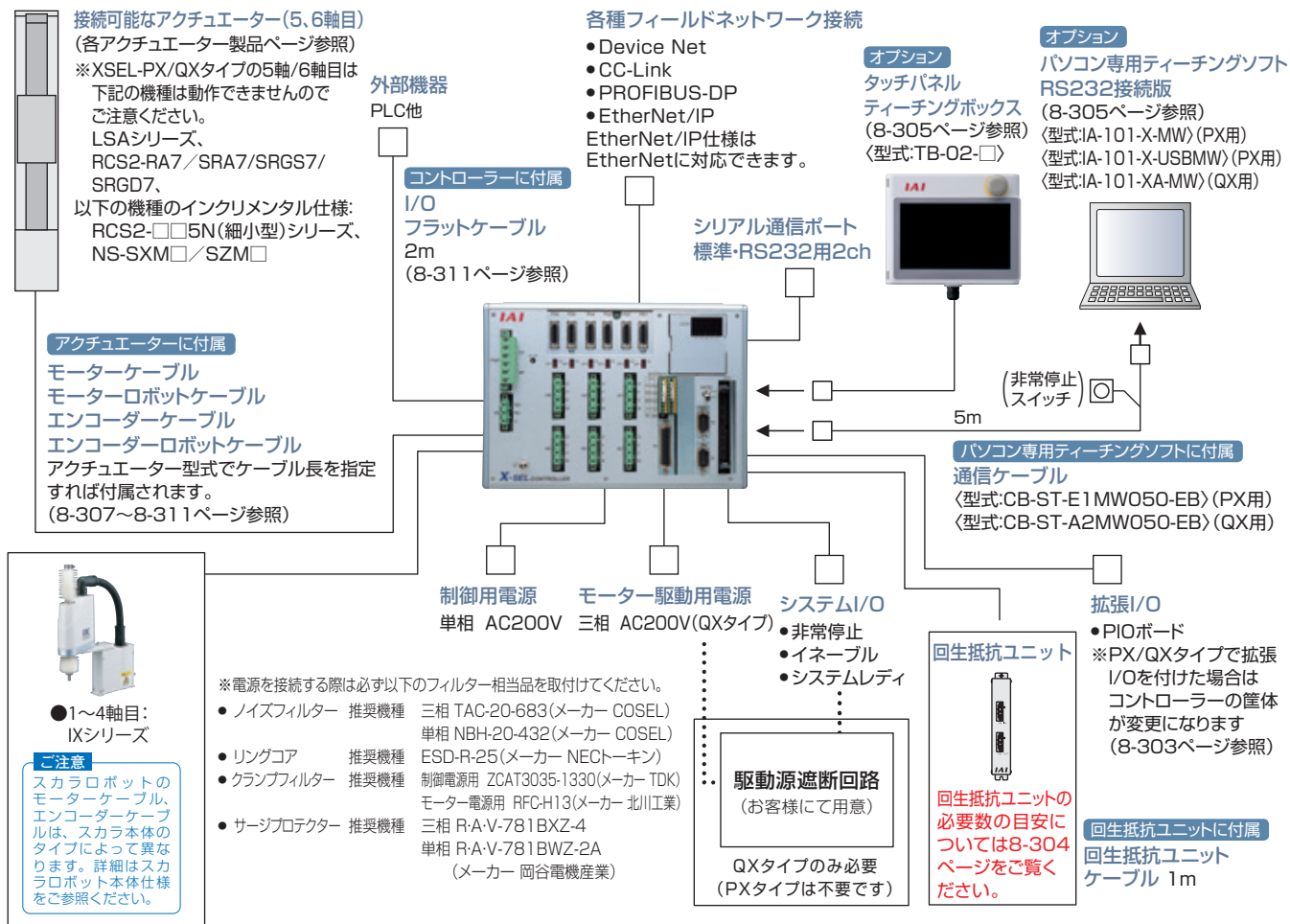
回生抵抗ユニットケーブル 1m

オプション 回生抵抗ユニット

回生抵抗ユニットの必要数の目安については8-304ページをご覧ください。



■XSEL-PX/QXタイプ



R-unit
RSEL (直交型6軸)
RCP6S
PCON -CB/CFB
PCON -CBP (パルスレス)
PCON
ACON-CB DCON-CB
ACON DCON
SCON -CB
SCON -CB (サーボレス)
SSEL
MSEL
XSEL
XSEL (スカラ)

カタログ掲載製品一覧〈アルファベット順〉

型式	内容	掲載頁
A		
A0		6-297, 7-395, 7-678
A1		3-655, 4-557, 5-569, 6-297, 7-395, 7-678
A1E/A1S/A3E/A3S	ケーブル取出し方向	3-655, 5-569, 7-395
A2		4-557, 6-297, 7-678
A3		3-655, 4-557, 5-569, 6-297, 7-678
AB-3	アプソバッテリー	7-402
AB-5	アプソデータ保存用バッテリー/ 交換用バッテリー/ システムメモリーバックアップバッテリー	8-199, 8-226, 8-241, 8-253, 8-287, 8-288, 8-304
AB-5-CS	アプソデータ保存用バッテリー/ システムメモリーバックアップバッテリー (ケース付き)	8-199, 8-226, 8-241, 8-253
AB-5-CS3	アプソデータ保存用バッテリー (ケース付き)	8-241
AB-6	アプソバッテリー	7-402
AB-7	交換用バッテリー	8-120, 8-165, 8-199, 8-268, 8-321
AC1/AC1.5/AC2/AC3	アクチュエーターケーブル□m仕様	6-297
AC5	アクチュエーターケーブル長変更	2-373, 6-297, 7-678
AC10/AC15	アクチュエーターケーブル長変更 (フッ素ゴム被覆仕様)	2-373
ACON-CB/CGB	コントローラー	8-189
ACON-CYB/PLB/POB		8-203
ACR	RCON-EC接続仕様	2-373
ADTB	ティーチングボックス用 アクチュエーター駆動電源ユニット	2-443
AHT	本体前面(反モーター側)組付け穴 =タップ穴仕様	6-297
AK-04	パルス変換器	8-195, 8-218
AL	アルマイト処理追加	7-678
AP	TTA支柱追加オプション	5-687
AQ	AQシール	3-655, 5-569, 7-395
AR	防錆黒色皮膜処理	6-297
AT	ケーブル取出し方向	7-678
B		
B	ブレーキ(標準仕様)	3-655, 4-557, 5-687, 5-853, 6-83, 6-297, 7-395, 7-678
BE	ブレーキ(配線エンド側取出し)	3-655, 6-297, 7-395
BL	ブレーキ(配線左側取出し)	3-655, 6-297, 7-395
BN	ブレーキ(ブレーキボックス無し)	4-557, 6-83
BR	ブレーキ(配線右側取出し)	3-655, 6-297, 7-395
C		
C	クリーブセンサー	3-655, 5-569, 7-395
CB-ADPC-MPA□□□(-RB)	RCP6Sゲートウェイ用コントローラー ⇔変換ユニット接続ケーブル	8-152
CB-APSEP-AB005	コントローラー・アプソバッテリー ユニット間接続ケーブル	8-165, 8-199
CB-APSEP-MPA□□□	モーター・エンコーダー—体型 ロボットケーブル	8-167, 8-188, 8-201, 8-213, 8-270
CB-ASEP2-MPA□□□		8-214, 8-201, 8-213
CB-CA-MPA□□□(-RB)	モーター・エンコーダー—体型 (ロボット)ケーブル	8-167, 8-188, 8-270
CB-CAN-AJ002	変換ケーブル	8-128
CB-CAN-MPA□□□(-RB)		8-166, 8-187, 8-201, 8-213, 8-269
CB-CFA-MPA□□□(-RB)	モーター・エンコーダー—体型 (ロボット)ケーブル	8-124, 8-167, 8-271
CB-CFA2-MPA□□□(-RB)		8-167, 8-271
CB-CFA3-MPA□□□(-RB)		8-166, 8-271
CB-CON-LB005	コントローラー接続ケーブル (ポジションコントローラー用)	8-31, 8-324
CB-DS-PIO□□□	I/Oケーブル	8-257
CB-EC-PW□□□(-RB)	エレシリンダー用モーター電源ケーブル	2-404, 8-128
CB-EC-PWBIO□□□(-RB)	エレシリンダー用電源-I/Oケーブル (ユーザー配線仕様)	2-396, 2-404

型式	内容	掲載頁
CB-EC2-PWBIO□□□(-RB)	エレシリンダー用電源-I/Oケーブル (ユーザー配線仕様、4方向コネクタ)	2-396
CB-REC-PWBIO□□□(-RB)	エレシリンダー用電源-I/Oケーブル (RCON-EC接続仕様)	2-396, 2-404, 2-428
CB-REC2-PWBIO□□□(-RB)	エレシリンダー用電源-I/Oケーブル (RCON-EC接続仕様、4方向コネクタ)	2-396, 2-428
CB-IXA-BK□□□-1	ブレーキケーブル (IXA-□NNN30/□NNN45)	5-858, 8-310
CB-IXA-BK□□□-2	ブレーキケーブル (IXA-□NNNGO)	5-858, 8-310
CB-IXA-BK□□□-3	ブレーキケーブル (IXA-□NSN30/□NSN45/□ NSN60)	5-858, 8-310
CB-IXA-USR□□□(-CS)	ユーザーケーブル (IXA用 背面パネルのユーザー配線用 D-subコネクタに接続して使用)	5-859
CB-IXP-USR□□□(-AS)	ツール側ユーザーケーブル (IXP-3/4N3515/4515/5520/6520)	5-859
CB-IXP-USR□□□(-CS)	PLC等上位側ユーザーケーブル (IXP-3/4N3515/4515/5520/6520)	5-859
CB-LDC-CTL□□□(-JY)	ブレーキボックス付属ケーブル	8-234, 8-243
CB-MSEL-AB005	アプソバッテリーボックス用接続ケーブル	8-268
CB-PAC-PIO□□□	I/Oフラットケーブル	5-684, 8-168, 8-201, 8-230, 8-244, 8-271
CB-PAD-PIO□□□		8-188, 8-214
CB-PAD-PIOS□□□		8-188, 8-214
CB-PSEP-MPA□□□	モーター・エンコーダー—体型 ロボットケーブル	8-124, 8-168, 8-188, 8-270
		2-395, 2-403, 8-117, 8-151, 8-165, 8-187, 8-199, 8-212, 8-226, 8-241
CB-RCA-SIO050	外部機器通信ケーブル	
CB-RCAPC-MPA□□□(-RB)	モーター・エンコーダー—体型 ロボットケーブル	8-123
CB-RCB-CTL002	コントローラーリンクケーブル	8-287
CB-RCB-SIO050	通信ケーブル	8-287
CB-RCC-MA□□□(-RB)	モーター(ロボット)ケーブル	8-227, 8-242, 8-255, 8-308
CB-RCP6S-PWBIO□□□(-RB)	RCP6S⇔ゲートウェイユニット/ ハブユニット間接続ケーブル	8-152
CB-RCP6S-PWBIO□□□(-JY1(-RB))	RCP6S⇔ゲートウェイユニット/ ハブユニット間延長ケーブル	8-152
CB-RCP6S-RLY□□□(-RB)	ゲートウェイユニット ⇔ハブユニット間接続ケーブル	8-152
CB-RCP6S-RLY□□□(-JY1(-RB))	ゲートウェイユニット ⇔ハブユニット間延長ケーブル	8-152
CB-RCS2-PA□□□	エンコーダーケーブル	8-126, 8-228, 8-255, 8-307
CB-RCS2-PLA□□□		8-229, 8-242, 8-255, 8-308
CB-RCS2-PLDA□□□(-RB)	エンコーダー(ロボット)ケーブル	8-242
CB-RCS2-PLLA□□□(-RB)		8-243
CB-RCS2-PLLA010	ロードセル配線付エンコーダーケーブル	8-234
CB-RCS3-MA□□□(-RB)	モーター(ロボット)ケーブル	8-228, 8-243
CB-RCS3-PLA□□□(-RB)	エンコーダー(ロボット)ケーブル	8-228, 8-243
CB-RE-CTL□□□	拡張ユニット用ケーブル	8-62, 8-69, 8-127
CB-RPSEP-MPA□□□	モーター・エンコーダー—体型 ロボットケーブル	8-168, 8-188, 8-270
CB-SC-PIOS□□□	パルス列制御用ケーブル	8-230
CB-SC-REU010	回生抵抗接続ケーブル	8-120, 8-226, 8-241, 8-253
CB-SC-STO□□□	ドライバー停止機能用I/Oケーブル	8-230, 8-244
CB-SEL-SJS002	コネクタ変換ケーブル	8-136, 8-253, 8-323, 8-320
CB-SEL-USB030	USBケーブル	3-395, 5-692, 8-151, 8-165, 8-187, 8-199, 8-212, 8-226, 8-241, 8-254, 8-268, 8-289, 8-306
CB-SEL26H-LBS005	コントローラー接続ケーブル (プログラムコントローラー用)	8-31, 8-324
CB-ST-A2MW050(-EB)	パソコン接続用通信ケーブル (IA-101-XA-MW用)	5-692, 8-289, 8-305
CB-ST-E1MW050(-EB)	パソコン接続用通信ケーブル (IA-101-X-MW用)	5-692, 8-118, 8-134, 8-253, 8-268, 8-289, 8-305, 8-306
CB-ST-REU010	XSEL用回生抵抗接続ケーブル	2-403, 8-288
CB-TB1-C002	TB-02 ポジションコントローラー 接続用ケーブル	2-441, 8-323
CB-TB1-GC002	TB-02 ポジションコントローラー用 TPアダプター接続用ケーブル	8-323
CB-TB1-X002	TB-02 プログラムコントローラー 接続用ケーブル	8-323
CB-TTA-PIOJ005	I/O変換ケーブル	5-693
CB-X-MA□□□	モーターケーブル	5-857, 8-228, 8-255, 8-308

型式	内容	掲載頁	
CB-X-PIO□□□□	I/Oケーブル	5-858, 8-311	
CB-X-PIOH□□□□		8-311	
CB-X1-PA□□□□	エンコーダーケーブル	5-857, 8-229, 8-256, 8-309	
CB-X1-PA□□□□-AWG24	エンコーダー(ロボット)ケーブル	8-229, 8-256, 8-309	
CB-X1-PA□□□□-WC	エンコーダーケーブル防滴シリーズ	8-230, 8-257, 8-310	
CB-X1-PLA□□□□	エンコーダー(ロボット)ケーブル	8-229, 8-256, 8-309	
CB-X1-PLA□□□□-AWG24		8-229, 8-256, 8-309	
CB-X2-PLA□□□□		8-229, 8-242, 8-255, 8-308	
CB-X3-PA□□□□		8-228, 8-255, 8-307	
CB-XEU-MA□□□□	モーターケーブル	8-230, 8-256, 8-310	
CB-XMC-MA□□□□		8-227, 8-255, 8-308	
CC	CC-Link	8-17	
CC	フィールドネットワーク接続用ボード	8-288, 8-304	
CE	CE対応オプション	3-655, 4-557, 6-83, 6-298, 7-395, 7-678	
CIE	CC-Link IE Field	8-17	
CIM	天吊り取付け仕様	3-655	
CJB/CJL/CJR/CJT	ケーブル取出し方向変更	3-656, 4-557, 5-570, 6-83, 6-298, 7-395, 7-678	
CJBB/CJBS/CJLB/CJLS/ CJRB/CJRS/CJTB/CJTS	ケーブル取出し方向(RCP6-GRT7)	6-298	
CJO	ケーブル取出し方向変更	3-656, 4-557, 5-570, 6-83, 7-395, 7-678	
CL	クリーブセンサー(反対側取付け仕様)	3-655, 5-569, 7-395	
CN	CompoNet	8-17	
CNS	小型コネクター仕様	4-557, 7-396, 7-678	
CO	本体カバー	5-569, 5-687, 6-298, 7-678	
CRS-XBA	CRS 直交ロボット	5-699	
CRS-XBB		5-703	
CRS-XGA		5-707	
CRS-XGB		5-711	
CRS-XZCZ		5-715	
CRS-XZCY		5-719	
CRS-XZDZ		5-723	
CRS-XZDY		5-727	
CRS-XZEZ		5-731	
CRS-XZEY		5-735	
CS		エアシリンダー互換取付けプレート	2-373
CT1			3-656
CT2/CT3/CT4		ケーブルベアオプション	3-656, 3-663, 3-741
CT5/CT6		3-741	
CVR	ケーブル(エア継手)勝手違い	6-298	
D			
DB	ダブルガイドブロック	4-558	
DCB	軸先端Dカット仕様(背面)	6-298	
DCL	軸先端Dカット仕様(左面)	6-298	
DCON-CB/CGB	コントローラー	8-189	
DCON-CYB/PLB/POB		8-203	
DCR	軸先端Dカット仕様(右面)	6-298	
DCT	軸先端Dカット仕様(前面)	6-298	
DDA-FL-□	フランジ	6-300, 7-396	
DDA-LH18C	DDA ダイレクトドライブモーター	6-243	
DDA-LH18C-B		6-247	
DDA-LT18C		6-235	
DDA-LT18C-B		6-239	
DDACR-LH18C	DDACR クリーン仕様	7-327	
DDACR-LT18C	ダイレクトドライブモーター	7-323	
DDW-LH18C	DDW 防塵・防滴仕様 ダイレクトドライブモーター	7-631	
DL/DR	デジタルスピコン取付け方向	2-374	
DP-2		5-692, 8-288, 8-304	
DP-4S	ダミープラグ	8-120, 8-254, 8-268	
DP-5		8-165, 8-199, 8-226, 8-241	
DV	DeviceNet	8-17	

型式	内容	掲載頁
E		
EB	吊り金具	2-374, 3-656, 3-742, 7-388
EC-GRB8	EC グリップバー	2-301
EC-GRB10		2-305
EC-GRB13		2-309
ECM	EtherCAT モーション	8-17
EC-R6_DR6	EC ロット	2-205
EC-R7_DR7		2-209
EC-RR3_DRR3		2-213
EC-RR4_DRR4		2-219
EC-RR6_DRR6		2-225
EC-RR7_DRR7		2-229
EC-RR6□AH_DRR6□AH		2-233
EC-RR6X□AH_DRR6X□AH		2-237
EC-RR7□AH_DRR7□AH		2-241
EC-RR7X□AH_DRR7X□AH		2-245
EC-RR3□R_DRR3□R		2-249
EC-RR4□R_DRR4□R		2-253
EC-RR6□R_DRR6□R		2-257
EC-RR7□R_DRR7□R	2-261	
EC-RR6□AHR_DRR6□AHR	2-265	
EC-RR7□AHR_DRR7□AHR	2-269	
EC-RP4	2-273	
EC-RP5	2-275	
EC-GS4	2-279	
EC-GD4	2-281	
EC-GD5	2-283	
EC-R6□W	EC 防塵・防滴仕様	2-357
EC-R7□W		2-361
EC-RR6□W		2-365
EC-RR7□W	2-369	
EC-RTC9	EC ロータリー	2-313
EC-RTC12		2-317
EC-S3_DS3	EC スライダー	2-95
EC-S4_DS4		2-101
EC-S6_DS6		2-107
EC-S7_DS7		2-113
EC-S6□AH_DS6□AH		2-119
EC-S7□AH_DS7□AH		2-125
EC-WS10_DWS10		2-131
EC-WS12_DWS12		2-135
EC-B6S_B6SU_DB6S_ DB6SU		2-139
EC-B7S_B7SU_DB7S_ DB7SU		2-143
EC-S3□R_DS3□R	EC クリーン仕様	2-95
EC-S4□R_DS4□R		2-101
EC-S6□R_DS6□R		2-107
EC-S7□R_DS7□R		2-113
EC-S6□AHR_DS6□AHR		2-119
EC-S7□AHR_DS7□AHR		2-125
EC-S10		2-147
EC-S10X	2-151	
EC-S13	2-155	
EC-S13X	2-159	
EC-S15	2-163	
EC-S15X	2-167	
EC-S3□CR_DS3□CR	EC ストッパー	2-325
EC-S4□CR_DS4□CR		2-331
EC-S6□CR_DS6□CR		2-337
EC-S7□CR_DS7□CR		2-341
EC-S6□AHCR_DS6□AHCR		2-345
EC-S7□AHCR_DS7□AHCR	2-349	
EC-ST15	2-321	
EC-TC4	EC テーブル	2-287
EC-TC5		2-289
EC-TW4		2-293
EC-TW5		2-295
EP		EtherNet/IP
ERC-MU□	モーター	1-214
ERC2-MU□		1-214
ERC3-MURA□□□□		1-214
ERC3-MUSA□□□□		1-213
ESD-R-25	リングコア	8-276, 8-277
ET1/ET2/ET3/ET4	ケーブルベアオプション	3-656, 3-663
ET5/ET6		3-656, 3-663
ET7/ET8		3-656, 3-663
EXC	拡張ユーザーケーブル内蔵仕様 (IXAアーム長800/1000のみ)	5-853

A
B
C
D
E
F
G
H
I
J
K
L
M
N
O
P
Q
R
S
T
U
V
W
X
Z

カタログ掲載製品一覧〈アルファベット順〉

型式	内容	掲載頁
F		
F1/F2	Y軸取付け前後位置変更	5-687
FB	フランジブラケット	6-299, 7-396, 7-679
FFA	先端アダプター	2-375, 4-558, 7-679
FL	フランジ(前)	2-376, 4-559, 6-83, 6-300, 7-396, 7-680
FLR	フランジ(後)	4-561
FST	ケーブル固定金具(前側)	2-377
FT	フート金具	2-377, 3-656, 4-562, 6-84, 7-397, 7-682
FT2/FT4		4-565
FT4/FT6	本体金具付仕様(TTA専用)	5-687
FTP	フートプレート	5-570
FZ	ZR軸位置変更オプション	5-687

G		
G1		2-381, 3-657, 4-565, 7-684
G3/G4	指定グリース塗布仕様	3-657, 4-565, 7-397, 7-684
G5		2-381
GE	食品用グリース指定	7-684
GRP-1	グリップベルト	8-323
GRS-MEG	GRS ソレノイドグリッパー	6-97
GRS-MIG		6-97
GRS-RCH-M		6-302
GRS-RCH-S		6-302
GRS-RSL-M	ゴムカバー取付け	6-302
GRS-RSL-S		6-302
GRS-S1N-M		6-302
GRS-S1N-S		6-302
GRS-S1P-M		6-302
GRS-S1P-S	センサー	6-302
GRS-S2N-M		6-302
GRS-S2N-S		6-302
GRS-S2P-M		6-302
GRS-S2P-S		6-302
GRS-SEG	GRS ソレノイドグリッパー	6-93
GRS-SIG		6-93
GS2/GS3/GS4	ガイド取付け方向	4-565
	ガイド取付け方向/テーブル取付け方向 (EC-GS4/TC4/TC5用)	2-80, 2-381

H		
H1/H2	Y軸取付け高さ位置変更	5-688
HA	高加減速対応	3-657, 4-565
HFL/HFR	本体取付けブラケット(天吊り仕様)	7-684
HLA	高可搬質量設定	3-657
HPR	高精度仕様	3-657, 7-397
HS		3-657, 4-565, 7-684
HSL/HSR	原点確認センサー	3-657, 4-565, 7-397

I		
IA	IAネット	5-682, 8-17
IA-101-N		8-118, 8-134, 8-289, 8-306
IA-101-TTA-USB		5-692
IA-101-X-MW		5-692, 8-118, 8-253, 8-289, 8-305
IA-101-X-MW-JS	パソコン対応ソフト	8-253, 8-268
IA-101-X-USBMW		5-692, 8-287, 8-289, 8-306
IA-101-X-USBS		8-253, 8-268
IA-101-XA-MW		5-692, 8-135, 8-289, 8-305
IA-OS		8-57, 8-151, 8-117
IA-103-X-□	拡張PIOボード	8-287
IA-103-X-□-P		8-287
IA-110-DD-4	ブレーキボックス	6-297
IA-CV-USB	USB変換アダプター	5-692
IA-IO-3204-NP/PN	多点I/Oボード	8-287
IA-LB-TGS	TPアダプター	8-31, 8-324
ICSA2/ICSPA2-BP□H		5-249
ICSA2/ICSPA2-BP□M		5-251
ICSA2/ICSPA2-BQ□H	ICSA2/ICSPA2 単軸ロボット2軸組合せ	5-253
ICSA2/ICSPA2-BQ□M		5-255

型式	内容	掲載頁
ICSA4/ICSPA4-BB□HZRS	ICSA4/ICSPA4 単軸ロボット4軸組合せ	5-547
ICSA4/ICSPA4-BE□HZRM		5-549
ICSB2/ICSPB2-BA□H		5-209
ICSB2/ICSPB2-BA□M		5-211
ICSB2/ICSPB2-BB□H		5-213
ICSB2/ICSPB2-BB□M		5-211
ICSB2/ICSPB2-BC□H		5-217
ICSB2/ICSPB2-BC□M		5-219
ICSB2/ICSPB2-BD□H		5-221
ICSB2/ICSPB2-BE□H		5-225
ICSB2/ICSPB2-BE□M		5-227
ICSB2/ICSPB2-BE□S		5-223
ICSB2/ICSPB2-BF□H		5-231
ICSB2/ICSPB2-BF□S		5-229
ICSB2/ICSPB2-BG□S		5-233
ICSB2/ICSPB2-BH□S		5-235
ICSB2/ICSPB2-BK□H		5-237
ICSB2/ICSPB2-BK□M		5-239
ICSB2/ICSPB2-BL□H		5-241
ICSB2/ICSPB2-BL□M		5-243
ICSB2/ICSPB2-BM□H	5-245	
ICSB2/ICSPB2-BM□M	5-247	
ICSB2/ICSPB2-G1J□H	5-319	
ICSB2/ICSPB2-G2J□H	5-321	
ICSB2/ICSPB2-GB□H	5-323	
ICSB2/ICSPB2-GB□M	5-325	
ICSB2/ICSPB2-GC□H	5-327	
ICSB2/ICSPB2-GC□M	5-329	
ICSB2/ICSPB2-GD□H	5-331	
ICSB2/ICSPB2-GE□H	5-333	
ICSB2/ICSPB2-GE□M	5-335	
ICSB2/ICSPB2-GF□H	ICSB2/ICSPB2 単軸ロボット 2軸組合せ	5-337
ICSB2/ICSPB2-GG□H		5-339
ICSB2/ICSPB2-GG□M		5-341
ICSB2/ICSPB2-GH□H		5-343
ICSB2/ICSPB2-S1C□H		5-271
ICSB2/ICSPB2-S1C□M		5-273
ICSB2/ICSPB2-S2C□H		5-275
ICSB2/ICSPB2-SA□H		5-267
ICSB2/ICSPB2-SA□M		5-269
ICSB2/ICSPB2-SG□H		5-279
ICSB2/ICSPB2-SG□S		5-277
ICSB2/ICSPB2-YBA□H		5-307
ICSB2/ICSPB2-YBA□M		5-309
ICSB2/ICSPB2-YBC□H		5-311
ICSB2/ICSPB2-YBC□M		5-313
ICSB2/ICSPB2-YBG□H		5-317
ICSB2/ICSPB2-YBG□S		5-315
ICSB2/ICSPB2-YSA□H		5-297
ICSB2/ICSPB2-YSA□M		5-299
ICSB2/ICSPB2-YSC□H		5-301
ICSB2/ICSPB2-YSC□M	5-303	
ICSB2/ICSPB2-YSG□H	5-305	
ICSB2/ICSPB2-Z1C□H	5-285	
ICSB2/ICSPB2-Z1C□M	5-287	
ICSB2/ICSPB2-Z2C□H	5-289	
ICSB2/ICSPB2-ZA□H	5-281	
ICSB2/ICSPB2-ZA□M	5-283	
ICSB2/ICSPB2-ZD□H	5-291	
ICSB2/ICSPB2-ZG□S	5-293	
ICSB2/ICSPB2-ZH□S	5-295	
ICSB3/ICSPB3-BA□MB1□	5-347	
ICSB3/ICSPB3-BA□MS1□	5-411	
ICSB3/ICSPB3-BB□HB1□	5-349	
ICSB3/ICSPB3-BB□HS1□	5-413	
ICSB3/ICSPB3-BB□MB1□	5-351	
ICSB3/ICSPB3-BB□MS1□	5-415	
ICSB3/ICSPB3-BC□HB1□	5-353	
ICSB3/ICSPB3-BC□HB2□	5-355	
ICSB3/ICSPB3-BC□HB3□	5-357	
ICSB3/ICSPB3-BC□HS1□	5-417	
ICSB3/ICSPB3-BC□HS3M	ICSB3/ICSPB3 単軸ロボット 3軸組合せ	5-419
ICSB3/ICSPB3-BC□MB2□		5-359
ICSB3/ICSPB3-BC□MB3□		5-361
ICSB3/ICSPB3-BC□MS3M		5-421
ICSB3/ICSPB3-BD□HB1□		5-363
ICSB3/ICSPB3-BD□HB2□		5-365
ICSB3/ICSPB3-BD□HB3□		5-367
ICSB3/ICSPB3-BD□HS1□		5-423
ICSB3/ICSPB3-BD□HS3M		5-425
ICSB3/ICSPB3-BE□HB1□		5-369
ICSB3/ICSPB3-BE□HB2□	5-371	

型式	内容	掲載頁	型式	内容	掲載頁
ICSB3/ICSPB3-BE□HB3□		5-373	ICSPA3-B1L□HB3□		5-409
ICSB3/ICSPB3-BE□HS1□		5-425	ICSPA3-B1L□HS3M		5-455
ICSB3/ICSPB3-BE□HS3M		5-375	ICSPA3-B1NA□HB3□		5-401
ICSB3/ICSPB3-BF□HB1□		5-369	ICSPA3-B1NA□HS3M		5-447
ICSB3/ICSPB3-BF□HB2□		5-371	ICSPA3-B1NA□MB3□	ICSPA3 単軸ロボット 3軸組合せ	5-403
ICSB3/ICSPB3-BF□HB3□		5-379	ICSPA3-B1NA□MS3M		5-449
ICSB3/ICSPB3-BF□HS1□		5-431	ICSPA3-B2NA□HB3□		5-405
ICSB3/ICSPB3-BF□HS3M		5-429	ICSPA3-B2NA□HS3M		5-451
ICSB3/ICSPB3-BK□HB3□		5-373	ICSPA3-B2NA□MB3□		5-407
ICSB3/ICSPB3-BK□HB4H		5-383	ICSPA3-B2NA□MS3M		5-453
ICSB3/ICSPB3-BK□HS4□		5-435	ICSPA4-B2L1H	ICSPA4 単軸ロボット 4軸組合せ	5-555
ICSB3/ICSPB3-BK□MB3M		5-385	ICSPA4-B3NA1H		5-551
ICSB3/ICSPB3-BK□MB4M		5-387	ICSPA4-B3NA1M		5-553
ICSB3/ICSPB3-BK□MS4□		5-437	ICSPA6-B2L1HB3□	ICSPA6 単軸ロボット 6軸組合せ	5-561
ICSB3/ICSPB3-BL□HB3□		5-389	ICSPA6-B2L1HS3M		5-567
ICSB3/ICSPB3-BL□HB4H		5-391	ICSPA6-B3NA1HB3□		5-557
ICSB3/ICSPB3-BL□HS4□		5-439	ICSPA6-B3NA1HS3M		5-563
ICSB3/ICSPB3-BL□MB3M		5-393	ICSPA6-B3NA1MB3□		5-559
ICSB3/ICSPB3-BL□MB4M		5-395	ICSPA6-B3NA1MS3M		5-565
ICSB3/ICSPB3-BL□MS4□		5-441	IF-MA-200	IF スライダータイプ	3-647
ICSB3/ICSPB3-BM□HB4H		5-397	IF-MA-400		3-651
ICSB3/ICSPB3-BM□HS4H		5-443	IF-SA-100		3-643
ICSB3/ICSPB3-BM□MB4M		5-399	IF-SA-60		3-639
ICSB3/ICSPB3-BM□MS4M		5-445	IK2-P6XBB1□□S	IK2 ロボシリンダー 2軸組合せ	5-75
ICSB3/ICSPB3-G1J□HB1□		5-461	IK2-P6XBB2□□S		5-77
ICSB3/ICSPB3-G1J□HB2□		5-463	IK2-P6XBB3□□S		5-79
ICSB3/ICSPB3-G1J□HB3□		5-465	IK2-P6XBC1□□S		5-69
ICSB3/ICSPB3-G1J□HS1□		5-473	IK2-P6XBC2□□S		5-71
ICSB3/ICSPB3-G1J□HS2L		5-475	IK2-P6XBC3□□S		5-73
ICSB3/ICSPB3-G1J□HS3M		5-477	IK2-P6XBD1□□S		5-63
ICSB3/ICSPB3-G2J□HB1□		5-467	IK2-P6XBD2□□S		5-65
ICSB3/ICSPB3-G2J□HB2□		5-469	IK2-P6XBD3□□S		5-67
ICSB3/ICSPB3-G2J□HB3□		5-471	IK2-P6XBE1□□S		5-87
ICSB3/ICSPB3-G2J□HS1□	ICSB3/ICSPB3 単軸ロボット 3軸組合せ	5-473	IK2-P6XBE2□□S		5-89
ICSB3/ICSPB3-G2J□HS2L		5-481	IK2-P6XBE3□□S		5-91
ICSB3/ICSPB3-G2J□HS3M		5-483	IK2-P6XBF1□□S		5-81
ICSB3/ICSPB3-GB□HB1□		5-485	IK2-P6XBF2□□S		5-83
ICSB3/ICSPB3-GB□HS1□		5-517	IK2-P6XBF3□□S		5-85
ICSB3/ICSPB3-GB□MB1□		5-487	IK2-P6YBB1□□S		5-105
ICSB3/ICSPB3-GB□MS1□		5-519	IK2-P6YBB2□□S		5-107
ICSB3/ICSPB3-GC□HB1□		5-489	IK2-P6YBB3□□S		5-109
ICSB3/ICSPB3-GC□HB2□		5-491	IK2-P6YBC1□□S		5-99
ICSB3/ICSPB3-GC□HB3H		5-493	IK2-P6YBC2□□S		5-101
ICSB3/ICSPB3-GC□HS1□		5-521	IK2-P6YBC3□□S	5-103	
ICSB3/ICSPB3-GC□HS3M		5-523	IK2-P6YBD1□□S	5-93	
ICSB3/ICSPB3-GC□MB2L		5-495	IK2-P6YBD2□□S	5-95	
ICSB3/ICSPB3-GC□MB3M		5-497	IK2-P6YBD3□□S	5-97	
ICSB3/ICSPB3-GC□MS1□		5-525	IK2-P6YBG1□□S	5-123	
ICSB3/ICSPB3-GC□MS3M		5-527	IK2-P6YBG2□□S	5-125	
ICSB3/ICSPB3-GD□HB1□		5-499	IK2-P6YBG3□□S	5-128	
ICSB3/ICSPB3-GD□HB2□		5-501	IK2-P6YBH1□□S	5-117	
ICSB3/ICSPB3-GD□HB3H		5-503	IK2-P6YBH2□□S	5-119	
ICSB3/ICSPB3-GD□HS1□		5-533	IK2-P6YBH3□□S	5-121	
ICSB3/ICSPB3-GD□HS3M		5-531	IK2-P6YBI1□□S	5-111	
ICSB3/ICSPB3-GE□HB1L		5-505	IK2-P6YBI2□□S	5-113	
ICSB3/ICSPB3-GE□HB2□		5-507	IK2-P6YBI3□□S	5-115	
ICSB3/ICSPB3-GE□HB3□		5-509	IK3-P6BBB1□□S	5-140	
ICSB3/ICSPB3-GE□HS1□		5-533	IK3-P6BBB2□□S	5-143	
ICSB3/ICSPB3-GE□HS3□		5-535	IK3-P6BBB3□□S	5-146	
ICSB3/ICSPB3-GE□MS1□		5-537	IK3-P6BBC1□□S	5-131	
ICSB3/ICSPB3-GE□MS3L		5-539	IK3-P6BBC2□□S	5-134	
ICSB3/ICSPB3-GF□HB1L		5-511	IK3-P6BBC3□□S	5-137	
ICSB3/ICSPB3-GF□HB2□		5-513	IK3-P6BBE1□□S	5-158	
ICSB3/ICSPB3-GF□HB3□		5-515	IK3-P6BBE2□□S	5-162	
ICSB3/ICSPB3-GF□HS1□		5-541	IK3-P6BBE3□□S	5-166	
ICSB3/ICSPB3-GF□HS3□		5-751	IK3-P6BBF1□□S	5-149	
ICSB3/ICSPB3-Z3C□HS1H		5-457	IK3-P6BBF2□□S	5-152	
ICSB3/ICSPB3-Z3G□HS2H		5-459	IK3-P6BBF3□□S	5-155	
ICSPA2-B1L□□H		5-265	IK3-P6BBG1□□S	5-179	
ICSPA2-B1NA□□H		5-257	IK3-P6BBG2□□S	5-182	
ICSPA2-B1NA□□M	ICSPA2 単軸ロボット 2軸組合せ	5-259	IK3-P6BBG3□□S	5-185	
ICSPA2-B2NA□□H		5-261	IK3-P6BBH1□□S	5-170	
ICSPA2-B2NA□□M		5-263	IK3-P6BBH2□□S	5-173	
			IK3-P6BBH3□□S	5-176	
			IK4-P6BBB1□□S	5-188	
			IK4-P6BBB2□□S	5-191	
			IK4-P6BBB3□□S	5-194	
			IK4-P6BBF1□□S	5-197	
			IK4-P6BBF2□□S	5-200	
			IK4-P6BBF3□□S	5-203	

カタログ掲載製品一覧〈アルファベット順〉

型 式	内 容	掲 載 頁
ISA/ISPA-WXM-600		3-455
ISA/ISPA-WXM-750	ISA/ISPA スライダータイプ	3-459
ISA/ISPA-WXMX-600		3-463
ISA/ISPA-WXMX-750		3-467
ISB/ISPB-LXL-200		3-407
ISB/ISPB-LXL-400		3-411
ISB/ISPB-LXM-200		3-399
ISB/ISPB-LXM-400		3-403
ISB/ISPB-LXMX-200		3-415
ISB/ISPB-LXMX-400		3-419
ISB/ISPB-LXUWX-200		3-423
ISB/ISPB-LXUWX-400		3-427
ISB/ISPB-MXL-100	ISB/ISPB スライダータイプ	3-379
ISB/ISPB-MXL-200		3-383
ISB/ISPB-MXM-100		3-367
ISB/ISPB-MXM-200		3-371
ISB/ISPB-MXMX-200		3-391
ISB/ISPB-SXL-60		3-359
ISB/ISPB-SXM-60		3-351
ISB/ISPB-WXM-750		3-431
ISB/ISPB-WXMX-750		3-435
ISB-MXL-400		3-387
ISB-MXM-400		3-375
ISB-MXMX-400	ISB スライダータイプ(3倍リード)	3-395
ISB-SXL-100		3-363
ISB-SXM-100		3-355
ISDACR/ISPDACR-W-600		7-223
ISDACR/ISPDACR-W-750	ISDACR/ISPDACR	7-227
ISDACR/ISPDACR-WX-600	クリーン仕様 スライダータイプ	7-231
ISDACR/ISPDACR-WX-750		7-235
ISDB/ISPDB-L-200		3-501
ISDB/ISPDB-L-400		3-505
ISDB/ISPDB-LX-200		3-509
ISDB/ISPDB-LX-400		3-513
ISDB/ISPDB-M-100	ISDB/ISPDB スライダータイプ	3-481
ISDB/ISPDB-M-200		3-485
ISDB/ISPDB-MX-200		3-493
ISDB/ISPDB-S-60		3-473
ISDB-M-400		3-489
ISDB-MX-400	ISDB スライダータイプ(3倍リード)	3-497
ISDB-S-100		3-477
ISDBCR/ISPDBCR-L- -□□□-ESD		7-203
ISDBCR/ISPDBCR-L-200		7-179
ISDBCR/ISPDBCR-L-400		7-183
ISDBCR/ISPDBCR-LX-200		7-187
ISDBCR/ISPDBCR-LX-400		7-191
ISDBCR/ISPDBCR-M- -□□□-ESD	ISDBCR/ISPDBCR	7-199
ISDBCR/ISPDBCR-M-100	クリーン仕様 スライダータイプ	7-167
ISDBCR/ISPDBCR-M-200		7-171
ISDBCR/ISPDBCR-MX-200		7-175
ISDBCR/ISPDBCR-S		7-163
ISDBCR/ISPDBCR-S- -□□□-ESD		7-195
ISWA/ISPWA-L-200		7-437
ISWA/ISPWA-L-400	ISWA/ISPWA	7-441
ISWA/ISPWA-M-100	防塵・防滴仕様 スライダータイプ	7-429
ISWA/ISPWA-M-200		7-433
ISWA/ISPWA-S		7-425
IX-FL-1/2/3	フランジ	5-855, 7-403, 7-692
IX-FL-4		5-855, 7-403
IX-NNC1205		7-357
IX-NNC1505		7-361
IX-NNC1805		7-365
IX-NNC2515H		7-369
IX-NNC3515H	IX-NNC クリーン仕様 スカラロボット	7-373
IX-NNC50□□H		7-377
IX-NNC60□□H		7-381
IX-NNC70□□H		7-385
IX-NNC80□□H		7-389
IXA-MC-1	IXAユーザー配線用メタルキャップ	7-691

型 式	内 容	掲 載 頁
IXA-3NNN1805/4NNN1805		5-793
IXA-3NNN3015/4NNN3015		5-797
IXA-3NNN45□□/4NNN45□□		5-801
IXA-3NNN60□□/4NNN60□□		5-807
IXA-4NNN8020/4NNN8040		5-813
IXA-4NNN10020/4NNN10040	IXA スカラロボット	5-819
IXA-3NSN3015/4NSN3015		5-825
IXA-3NSN45□□/4NSN45□□		5-829
IXA-3NSN60□□/4NSN60□□		5-835
IXA-4NSN8020/4NSN8040		5-841
IXA-4NSN10020/4NSN10040		5-847
IXA-4NSW3015		7-659
IXA-4NSW4518/4NSW4533	IXA 防塵・防滴仕様 スカラロボット	7-663
IXA-4NSW6018/4NSW6033		7-669
IXA-PLF-EW-1		5-855
IXA-PLF-RW-1	フランジ(IXA用)	5-855, 7-402, 7-692
IXA-SST-ZW-1/2		5-856
IXA-TST-ZW-1/2	ステー(IXA用)	5-856
IXA-SVP-1	ソレノイドバルブセット	5-856
IXP-3C3515/4C3515		7-333
IXP-3C4515/4C4515		7-339
IXP-3C5520/4C5520	IXP クリーン仕様 パワーコンスカラ	7-345
IXP-3C6520/4C6520		7-351
IXP-3N1808/4N1808		5-749
IXP-3N2508/4N2508		5-753
IXP-3N3515/3N3510/4N3515	IXP パワーコンスカラ	5-759
IXP-3N4515/3N4510/4N4515		5-767
IXP-3N5520/3N5515/4N5520		5-775
IXP-3N6520/3N6515/4N6520		5-783
IXP-3W3515/4W3515		7-637
IXP-3W4515/4W4515	IXP 防塵・防滴仕様 パワーコンスカラ	7-643
IXP-3W5520/4W5520		7-649
IXP-3W6520/4W6520		7-653
IXP-FL-1		5-854
IXP-FL-2/3	フランジ(IXP用)	5-854, 7-402, 7-692

J		
JG-1/2/3		7-402
JG-5		7-402
JG-IXA1		5-854
JG-IXA2	アブノリユートリセット用ジグ	5-854
JG-WUM		6-300
JG-WUS		6-300
JG-ZRM		6-269
JG-ZRS		6-267
JM-08	パルス変換器	8-218, 8-235
JY	ジョイントケーブル仕様	7-397

K		
K	キー溝付仕様	6-300
K1/K3	コネクタケーブル取出し方向変更	4-566, 7-398, 7-684
K2		4-566
KFA	先端アダプター(キー溝)	4-566, 7-685

L		
L	原点リミットスイッチ(標準)	3-657, 3-742, 5-571, 6-300, 7-398
LA	省電力対応	3-657, 4-566, 7-398, 7-685
LCT/LCN	ロードセル付き	6-85
LED	LED表示灯(IXA-NNN標準タイプのみ)	5-853
LL	原点リミットスイッチ(反対側取付け)	3-657, 5-571, 7-398
LM/LLM	シンクロ動作時マスター軸指定	3-658, 7-398
LSA-S10HM		3-703
LSA-S10HS		3-699
LSA-S10SM		3-695
LSA-S10SS		3-691
LSA-S6SM		3-671
LSA-S6SS		3-667
LSA-S8HM		3-687
LSA-S8HS	LSA/LSAS リニアサーボタイプ	3-683
LSA-S8SM		3-679
LSA-S8SS		3-675
LSA-W21HM		3-737
LSA-W21HS		3-735
LSA-W21SM		3-733
LSA-W21SS		3-731
LSAS-N10SM		3-711

型 式	内 容	掲載頁
LSAS-N10SS		3-707
LSAS-N15HM		3-727
LSAS-N15HS	LSA/LSAS リニアサーボタイプ	3-723
LSAS-N15SM		3-719
LSAS-N15SS		3-715

M		
MD	防錆皮膜処理	3-657
MJF	フィンガーアタッチメント取付けジグ	6-301
ML	MECHATROLINK I/II	8-17
ML/MR	モーター折返し方向	2-381, 3-658, 4-566, 5-688, 6-85, 6-301, 7-685
ML3	MECHATROLINK III	8-100
MLE/MLS/MRE/MRS	ケーブル取出し方向変更	3-658
MOB/MOL/MOR/MOT	モーター取付け方向変更	2-381
MSEL-ABB	アブリッパバッテリーボックス	8-262
MSEL-PC/PG/ PCF/PGF/PCX/PGX	コントローラー	8-320
MT	モーター折返し方向	4-566, 6-85, 6-301, 7-685
MT□/MR□/ML□	モーター折返し方向/ケーブル取出し位置	4-567, 6-86

N		
NBH-20-432	ノイズフィルター	8-277, 8-297, 8-298
NCO	カバーなし仕様	3-658
NF2010A-UP	ノイズフィルター	8-218, 8-234, 8-246
NFA	先端アダプター(離ねじ)	2-382, 4-567, 7-685
NJ	ナックルジョイント	2-383, 4-568
NJPB	ナックルジョイント+揺動受け金具	2-384
NM	原点逆仕様	2-384, 3-658, 4-569, 5-571, 5-688, 6-302, 7-398, 7-686
NS-LXMMMA		3-621
NS-LXMSA		3-617
NS-LXMXSA		3-625
NS-LZMMA		3-633
NS-LZMSA		3-629
NS-MXMMMA		3-601
NS-MXMSA	NS スライダータイプ	3-597
NS-MXMXSA		3-605
NS-MZMMA		3-613
NS-MZMSA		3-609
NS-SXMMMA		3-585
NS-SXMSA		3-581
NS-SZMMA		3-593
NS-SZMSA		3-589
NSA-LXMM		3-537
NSA-LXMS		3-531
NSA-LXMXS		3-543
NSA-LXMXM		3-549
NSA-MXMM	NSA スライダータイプ	3-525
NSA-MXMS		3-519
NSA-WXMM		3-561
NSA-WXMS		3-555
NSA-WXMXS		3-567
NSA-WXMXM		3-573
NT3/NT4	標準ケーブルベアなし	3-658, 3-664
NTB/NTBL/NTBR	Tスロットナットバー	4-569, 7-687

O		
OS	操作部脱着可能仕様	5-688

P		
PCON-CB/CGB/CFB/CGFB		8-153
PCON-CBP/CGBP	コントローラー	8-169
PCON-CYB/PLB/POB		8-179
PN	PNP仕様	2-384, 5-682
PR	PROFIBUS-DP	8-17
PR	フィールドネットワーク接続用ボード	8-288, 8-304
PRT	PROFINET	8-17
PSA-200-□	モーター駆動用DC電源	8-119
PSA-24/24L	DC24V電源	8-313
PTH/PTN	機器取付け用サイドプレート	5-688
PU-1	パネルユニット	8-246

Q		
QR	クレビス金具	2-385, 4-571

型 式	内 容	掲載頁
QRPB	クレビス金具+揺動受け金具	2-386

R		
RCA-FL-□	フランジ(前)/フランジ(後)	4-560, 4-561
RCA-FLR-□	フランジ(後)	4-561
RCA-FT-□	フート金具	3-656, 4-564, 7-397
RCA-NJ-RA□	ナックルジョイント	4-569
RCA-QR-RA□	クレビス金具	4-572
RCA-RA3C		4-241
RCA-RA3R	RCA ロッドタイプ	4-249
RCA-RA4C		4-245
RCA-RA4R		4-251
RCA-RP-RA□	背面取付けプレート	4-572
RCA-SA4C		3-205
RCA-SA4R		3-217
RCA-SA5C	RCA スライダータイプ	3-209
RCA-SA5R		3-221
RCA-SA6C		3-213
RCA-SA6R		3-225
RCA-SS-SA4	スライダーベースサー	3-660, 7-400
RCA-TRF-□	トラニオン金具	4-573
RCA-TRR-□		4-573
RCA2-GD3NA		4-225
RCA2-GD4NA	RCA2 ロッドタイプ	4-235
RCA2-GS3NA		4-223
RCA2-GS4NA		4-233
RCA2-MU□	RCA2交換用モーター	1-216
RCA2-RN3NA		4-219
RCA2-RN4NA		4-229
RCA2-RP3NA	RCA2 ロッドタイプ	4-221
RCA2-RP4NA		4-231
RCA2-SD3NA		4-227
RCA2-SD4NA		4-237
RCA2-TCA3NA		4-485
RCA2-TCA4NA		4-491
RCA2-TFA3NA	RCA2 テーブルタイプ	4-489
RCA2-TFA4NA		4-495
RCA2-TWA3NA		4-487
RCA2-TWA4NA		4-493
RCA2CR-GD3NB		7-247
RCA2CR-GD4NB		7-257
RCA2CR-GS3NB		7-245
RCA2CR-GS4NB		7-255
RCA2CR-RN3NB	RCA2CR クリーン仕様 ロッドタイプ	7-241
RCA2CR-RN4NB		7-251
RCA2CR-RP3NB		7-243
RCA2CR-RP4NB		7-253
RCA2CR-SD3NB		7-249
RCA2CR-SD4NB		7-259
RCA2W-GD3NB		7-555
RCA2W-GD4NB		7-565
RCA2W-GS3NB		7-553
RCA2W-GS4NB		7-563
RCA2W-RN3NB	RCA2CR 防塵・防滴仕様 ロッドタイプ	7-549
RCA2W-RN4NB		7-559
RCA2W-RP3NB		7-551
RCA2W-RP4NB		7-561
RCA2W-SD3NB		7-557
RCA2W-SD4NB		7-567
RCACR-SA4C		7-107
RCACR-SA5C	RCACR クリーン仕様 スライダータイプ	7-111
RCACR-SA6C		7-115
RCB-110-RA13-0	プレーキボックス	1-270, 3-611, 3-615, 3-631, 3-635, 4-342, 5-548, 5-550, 6-74
RCB-CV-USB	USB変換アダプター (ポジションコントローラー用)	8-117, 8-151, 8-165, 8-187, 8-199, 8-212, 8-226, 8-241
RCB-LB-TGS	TPアダプター(ポジションコントローラー用)	8-31, 8-324
RCB-P6PLC	PLC接続ユニット(RCP6S用)	8-146
RCD-GRSNA	RCD グリップバータイプ	6-103
RCD-RA1DA	RCD ロッドタイプ	4-215
RCH/RSL	ゴムカバー取付け	6-302
RCM-CV-APCS	変換ユニット	8-147
RCM-P6□C	RCP6Sゲートウェイ用コントローラー	8-147
RCM-P6GW	ゲートウェイユニット(RCP6S用)	8-141
RCM-P6HUB	ハブユニット(RCP6S用)	8-145
RCON	コントローラー	8-47

カタログ掲載製品一覧〈アルファベット順〉

型 式	内 容	掲載頁	型 式	内 容	掲載頁		
RCON-ABU-A	簡易アブソユニット(R-unit用)	8-61, 8-66,	RCP2-RTB/RTBL	RCP2 ロータリータイプ	6-195		
		8-68, 8-73,	RCP2-RTBB/RTBBL		6-199		
		8-84, 8-86,	RCP2-RTBS/RTBSL		6-191		
		8-106	RCP2-RTC/RTCL		6-207		
			RCP2-RTCB/RTCBL		6-211		
RCON-ABU-P		8-61, 8-68,	RCP2-RTCS/RTCSL		6-203		
RCON-AC-1	ドライバーユニット(R-unit用)	8-68, 8-70,	RCP2-SA-□	シャフトアダプター	6-303, 7-399,		
		8-73, 8-84,			7-689		
		8-86, 8-103					
RCON-AC-2		8-63, 8-66,	RCP2-SB-□	シャフトブラケット	6-304, 7-399,		
		8-84, 8-86,			7-400, 7-689		
RCON-DC-1	ドライバーユニット(R-unit用)	8-63, 8-66,	RCP2-SRA4R	RCP2 ロッドタイプ	4-193		
RCON-DC-2		8-84, 8-86,	RCP2-SRGD4R		4-209		
RCON-EXT	拡張ユニット(R-unit用)	8-63, 8-66,	RCP2-SRGS4R		4-205		
		8-84, 8-86,	RCP2-TA-□	テーブルアダプター	6-305, 7-401,		
		8-103			7-690		
		8-84, 8-86,	RCP2CR-GR3SM	RCP2CR クリーン仕様 グリッパタイプ	7-293		
		8-103	RCP2CR-GR3SS		7-289		
8-62, 8-66,	RCP2CR-GRLS	7-279					
8-69, 8-80,	RCP2CR-GRM	7-285					
8-82, 8-84,	RCP2CR-GRS	7-281					
RCON-EXT-NP/PN		8-90, 8-105,	RCP2CR-GRSS		7-275		
RCON-EXT-TR		8-116, 8-122	RCP2CR-RTB/RTBL		7-303		
RCON-FU	ファンユニット(R-unit用)	8-69, 8-73,	RCP2CR-RTBB/RTBBL	RCP2CR クリーン仕様 ロータリータイプ	7-307		
RCON-FUH	ファンユニット (R-unit 200Vドライバー用ファンユニット)	8-105, 8-120	RCP2CR-RTBS/RTBSL		7-299		
		8-84, 8-86,	RCP2CR-RTC/RTCL		7-315		
		8-119	RCP2CR-RTCB/RTCBL		7-319		
		8-119	RCP2CR-RTCS/RTCSL		7-311		
RCON-GW/GWG-CC		8-60, 8-81,	RCP2W-GR3SM		7-601		
RCON-GW/GWG-CIE		8-88, 8-94,	RCP2W-GR3SS	RCP2W 防塵・防滴仕様 グリッパタイプ	7-597		
		8-115	RCP2W-GRLS		7-587		
		8-60, 8-81,	RCP2W-GRM		7-593		
RCON-GW/GWG-DV		8-88, 8-95,	RCP2W-GRS		7-589		
		8-115	RCP2W-GRSS		7-583		
RCON-GW/GWG-EC	ゲートウェイユニット(R-unit用)	8-60, 8-81,	RCP2W-RTB/RTBL	RCP2W 防塵・防滴仕様 ロータリータイプ	7-611		
		8-88, 8-97,	RCP2W-RTBB/RTBBL		7-615		
		8-115	RCP2W-RTBS/RTBSL		7-607		
RCON-GW/GWG-EP		8-60, 8-81,	RCP2W-RTC/RTCL		7-623		
		8-88, 8-98,	RCP2W-RTCB/RTCBL		7-627		
		8-115	RCP2W-RTCS/RTCSL	7-619			
RCON-GW/GWG-PR		8-60, 8-81,	RCP3-MU□	モーター	1-209		
		8-88, 8-96,	RCP3-RA2AC	RCP3 ロッドタイプ	4-161		
		8-115	RCP3-RA2AR		4-181		
RCON-GW/GWG-PRT		8-60, 8-81,	RCP3-RA2BC		4-165		
		8-88, 8-99,	RCP3-RA2BR		4-185		
		8-115	RCP3-SA2AC		3-127		
RCON-GW-TR	ターミナルユニット(R-unit用)	8-66, 8-73,	RCP3-SA2AR		3-159		
RCON-GW-TRE	ターミナルユニット(REC用ターミナルユニット)	8-84, 8-86,	RCP3-SA2BC		3-131		
		8-107	RCP3-SA2BR		3-163		
RCON-GW-TRS	ターミナルユニット (RCON/RSEL用ターミナルユニット)	8-66, 8-73,	RCP3-SA3C	RCP3 スライダータイプ	3-135		
		8-84, 8-86,	RCP3-SA3R		3-167		
		8-107	RCP3-SA4C		3-143		
RCON-NP/PN	拡張ユニット(R-unit用 PIOユニット)	8-73, 8-105,	RCP3-SA4R		3-175		
		8-116	RCP3-SA5C		3-147		
RCON-PC-1		8-66, 8-73,	RCP3-SA5R		3-179		
RCON-PC-2	ドライバーユニット(R-unit用)	8-84, 8-86,	RCP3-SA6C		3-155		
		8-103	RCP3-SA6R		3-187		
RCON-PCF-1		8-66, 8-84,	RCP3-TA3C		4-443		
		8-86, 8-103	RCP3-TA3R		4-463		
RCON-PS2-3	電源ユニット (R-unit用 200V電源ユニット)	8-66, 8-84,	RCP3-TA4C		4-447		
		8-86, 8-103	RCP3-TA4R		4-467		
RCON-SC-1	ドライバーユニット (R-unit用 200Vドライバーユニット)	8-84, 8-86,	RCP3-TA5C	RCP3 テーブルタイプ	4-451		
		8-104	RCP3-TA5R		4-471		
		8-35, 8-62,	RCP3-TA6C		4-455		
		8-66, 8-69,	RCP3-TA6R		4-475		
		8-73, 8-84,	RCP3-TA7C		4-459		
		8-86, 8-104	RCP3-TA7R	4-479			
		RCP2-FB-□	フランジブラケット	6-299, 7-396,	RCP4-FL-□	フランジ(前)	4-560
				7-679			
		RCP2-FL-□	フランジ(前)/フランジ(後)	4-560, 4-561	RCP4-GRLL		6-179
		RCP2-FT-□	フート金具	4-563	RCP4-GRLM		6-177
RCP2-GR3LM		6-185	RCP4-GRLW	RCP4 グリッパタイプ	6-181		
RCP2-GR3LS		6-183	RCP4-GRSLL		6-133		
RCP2-GR3SM		6-169	RCP4-GRSML		6-129		
RCP2-GR3SS		6-165	RCP4-GRSWL		6-137		
RCP2-GRHB		6-157	RCP4-MURA□/MUSA□	モーター	1-176, 1-208		
RCP2-GRHM	RCP2 グリッパタイプ	6-153	RCP4-RA3C		4-169		
RCP2-GRLS		6-175	RCP4-RA3R	RCP4 ロッドタイプ	4-189		
RCP2-GRM		6-149	RCP4-RA5C		4-173		
RCP2-GRS		6-145	RCP4-RA5R		4-197		
RCP2-GRSS		6-141	RCP4-SA3C		3-139		
RCP2-GRST		6-161	RCP4-SA3R	RCP4 スライダータイプ	3-171		
			RCP4-SA5C		3-151		
			RCP4-SA5R		3-183		

型式	内容	掲載頁	型式	内容	掲載頁
RCP4-ST		6-263	RCP6W/RCP6SW-RAA4C		7-463
RCP4-ST4525E	RCP4 ストップシリンダー	6-265	RCP6W/RCP6SW-RAA4R		7-511
RCP4CR-SA3C		7-97	RCP6W/RCP6SW-RAA6C		7-467
RCP4CR-SA5C	RCP4CR クリーン仕様 スライダータイプ	7-101	RCP6W/RCP6SW-RAA6R	RCP6/RCP6S	7-515
RCP4W-SA5C		7-411	RCP6W/RCP6SW-RAA7C	防塵・防滴仕様 ラジアルシリンダー	7-471
RCP4W-SA6C	RCP4W 防塵・防滴仕様 スライダータイプ	7-415	RCP6W/RCP6SW-RAA7R		7-519
RCP4W-SA7C		7-419	RCP6W/RCP6SW-RAA8C		7-475
RCP5-BA4/BA4U		3-191	RCP6W/RCP6SW-RAA8R		7-523
RCP5-BA6/BA6U	RCP5 ベルトタイプ	3-195	RCP6W/RCP6SW-WRA10C		7-479
RCP5-BA7/BA7U		3-199	RCP6W/RCP6SW-WRA10R		7-527
RCP5-FL-□	フランジ(前)	4-560	RCP6W/RCP6SW-WRA12C		7-483
RCP5-RA10C		4-177	RCP6W/RCP6SW-WRA12R	RCP6/RCP6S	7-531
RCP5-RA10R	RCP5 ロッドタイプ	4-201	RCP6W/RCP6SW-WRA14C	防塵・防滴仕様 ワイドラジアルシリンダー	7-487
RCP5W-FL-□	フランジ(前)	7-681	RCP6W/RCP6SW-WRA14R		7-535
RCP5W-RA10C	RCP5W 防塵・防滴仕様 ロッドタイプ	7-543	RCP6W/RCP6SW-WRA16C		7-491
RCP6/RCP6S-GRST6C		6-113	RCP6W/RCP6SW-WRA16R		7-539
RCP6/RCP6S-GRST6R		6-121	RCP6-FFA-RAA□	先端アダプター(フランジ)	4-558
RCP6/RCP6S-GRST7C	RCP6/RCP6S ロングストロークグリッパ	6-117	RCP6-FL-□	フランジ(前)	4-559, 4-560
RCP6/RCP6S-GRST7R		6-125	RCP6-FT-□	フート金具	4-562, 4-563
RCP6/RCP6S-RA4C		4-63	RCP6-GRT7A		6-105
RCP6/RCP6S-RA4R		4-111	RCP6-GRT7B	RCP6 グリッパタイプ	6-109
RCP6/RCP6S-RA6C		4-67	RCP6-KFA-RAA□	先端アダプター(キー溝)	4-566
RCP6/RCP6S-RA6R		4-115	RCP6-MJF-GRST□	フィンガーアタッチメント取付けジグ	6-301
RCP6/RCP6S-RA7C	RCP6/RCP6S ロッドタイプ	4-71	RCP6-NFA-□	先端アダプター(雌ねじ)	4-567, 4-568
RCP6/RCP6S-RA7R		4-119	RCP6-NJ-RAA□R	ナックルジョイント	4-568, 4-569
RCP6/RCP6S-RA8C		4-75	RCP6-NTB-□	Tスロットナットバー	4-569, 4-570
RCP6/RCP6S-RA8R		4-123	RCP6-QR-RAA□R	クレビス金具	4-571
RCP6/RCP6S-RAA4C		4-79	RCP6-RAA4R(ハルスプレス仕様)		6-39
RCP6/RCP6S-RAA4R		4-127	RCP6-RAA6R(ハルスプレス仕様)	RCP6 サーボプレス/ハルスプレス	6-43
RCP6/RCP6S-RAA6C		4-83	RCP6-RAA7R(ハルスプレス仕様)		6-47
RCP6/RCP6S-RAA6R		4-131	RCP6-RTCKMPE/RTCKMPI		6-291
RCP6/RCP6S-RAA7C	RCP6/RCP6S ラジアルシリンダー	4-87	RCP6-RTCKMRE/RTCKMRI		6-287
RCP6/RCP6S-RAA7R		4-135	RCP6-RTCKSPE/RTCKSPI	RCP6 ローターチャック	6-283
RCP6/RCP6S-RAA8C		4-91	RCP6-RTCKSRE/RTCKSRI		6-279
RCP6/RCP6S-RAA8R		4-139	RCP6-RTFML	RCP6 中空ロータリー	6-215
RCP6/RCP6S-SA4C		3-61	RCP6-SS-GRST7		6-304
RCP6/RCP6S-SA4R		3-93	RCP6-SS-SA□	スライダースペーサー	3-660
RCP6/RCP6S-SA6C		3-65	RCP6S	コントローラー内蔵型アクチュエーター	8-139
RCP6/RCP6S-SA6R		3-97	RCP6W-FFA-RAA□	先端アダプター(フランジ)	7-679
RCP6/RCP6S-SA7C	RCP6/RCP6S スライダータイプ	3-69	RCP6W-FL-□	フランジ(前)	7-680, 7-681
RCP6/RCP6S-SA7R		3-101	RCP6W-FT-□	フート金具	7-682, 7-683, 7-684
RCP6/RCP6S-SA8C		3-73	RCP6W-KFA-RAA□	先端アダプター(キー溝)	7-685
RCP6/RCP6S-SA8R		3-105	RCP6W-NFA-□	先端アダプター(雌ねじ)	7-685, 7-686
RCP6/RCP6S-TA4C		4-397, 4-393	RCP6W-NTB-□	Tスロットナットバー	7-687, 7-688
RCP6/RCP6S-TA4R		4-421, 4-417	RCS2-FL-□	フランジ(前)	4-560, 4-561
RCP6/RCP6S-TA6C		4-405, 4-401	RCS2-FT-□	フート金具	4-564, 6-85
RCP6/RCP6S-TA6R	RCP6/RCP6S テーブルタイプ	4-429, 4-425	RCS2-GD5N		4-359
RCP6/RCP6S-TA7C		4-413, 4-409	RCS2-GS5N	RCS2 ロッドタイプ	4-357
RCP6/RCP6S-TA7R		4-437, 4-433	RCS2-RA13R	RCS2 ロッドタイプ サーボプレス	4-339
RCP6/RCP6S-WRA10C		4-95	RCS2-RA5C		4-363
RCP6/RCP6S-WRA10R		4-143	RCS2-RA5R		4-371
RCP6/RCP6S-WRA12C		4-99	RCS2-RGD5C	RCS2 ロッドタイプ	4-381
RCP6/RCP6S-WRA12R	RCP6/RCP6S ワイドロッドタイプ	4-147	RCS2-RGS5C		4-373
RCP6/RCP6S-WRA14C		4-103	RCS2-RN5N		4-353
RCP6/RCP6S-WRA14R		4-151	RCS2-RP5N		4-355
RCP6/RCP6S-WRA16C		4-107	RCS2-RTC10L		6-225
RCP6/RCP6S-WRA16R		4-155	RCS2-RTC12L	RCS2 ロータータイプ	6-229
RCP6/RCP6S-WSA10C		3-77	RCS2-RTC8L/RTC8HL		6-221
RCP6/RCP6S-WSA10R		3-109	RCS2-SA4C		3-297
RCP6/RCP6S-WSA12C		3-81	RCS2-SA4R		3-325
RCP6/RCP6S-WSA12R	RCP6/RCP6S ワイドスライダータイプ	3-113	RCS2-SA5C		3-301
RCP6/RCP6S-WSA14C		3-85	RCS2-SA5R	RCS2 スライダータイプ	3-329
RCP6/RCP6S-WSA14R		3-117	RCS2-SA6C		3-305
RCP6/RCP6S-WSA16C		3-89	RCS2-SA6R		3-333
RCP6/RCP6S-WSA16R		3-121	RCS2-SA7C		3-309
RCP6CR/RCP6SCR-SA4C		7-65	RCS2-SA7R		3-337
RCP6CR/RCP6SCR-SA6C	RCP6/RCP6S	7-69	RCS2-SD5N		4-361
RCP6CR/RCP6SCR-SA7C	クリーン仕様 スライダータイプ	7-73	RCS2-SRA7BD		4-367
RCP6CR/RCP6SCR-SA8C		7-77	RCS2-SRGD7BD	RCS2 ロッドタイプ	4-385
RCP6CR/RCP6SCR-WSA10C		7-81	RCS2-SRGS7BD		4-377
RCP6CR/RCP6SCR-WSA12C	RCP6/RCP6S	7-85	RCS2-TCA5N		4-549
RCP6CR/RCP6SCR-WSA14C	クリーン仕様 ワイドスライダータイプ	7-89	RCS2-TFA5N	RCS2 テーブルタイプ	4-553
RCP6CR/RCP6SCR-WSA16C		7-93	RCS2-TWA5N		4-551
RCP6W/RCP6SW-RA4C		7-447	RCS2CR-GD5NB		7-269
RCP6W/RCP6SW-RA4R		7-495	RCS2CR-GS5NB		7-267
RCP6W/RCP6SW-RA6C		7-451	RCS2CR-RN5NB	RCS2CR クリーン仕様 ロッドタイプ	7-263
RCP6W/RCP6SW-RA6R	RCP6/RCP6S	7-499	RCS2CR-RP5NB		7-265
RCP6W/RCP6SW-RA7C	防塵・防滴仕様 ロッドタイプ	7-455	RCS2CR-SD5NB		7-271
RCP6W/RCP6SW-RA7R		7-503			
RCP6W/RCP6SW-RA8C		7-459			
RCP6W/RCP6SW-RA8R		7-507			

カタログ掲載製品一覧〈アルファベット順〉

型 式	内 容	掲載頁	型 式	内 容	掲載頁
RCS2W-GD5NB		7-577	RESU (D) -1	回生抵抗ユニット	2-403, 8-288, 8-304
RCS2W-GS5NB		7-575	RESU (D) -2		8-226, 8-241, 8-253
RCS2W-RN5NB	RCS2CR 防塵・防滴仕様 ロッドタイプ	7-571	RESU-35T	回生抵抗ユニット (RCS3-RA20R用)	8-226, 8-241
RCS2W-RP5NB		7-573	RFC-H13	クランプフィルター (モーター電源用)	8-277, 8-297, 8-298
RCS2W-SD5NB		7-579	RP	背面取付けプレート	3-659, 4-572
RCS3/RCS3P-SA8C		3-313	RS-30	RS ロータリータイプ	6-253
RCS3/RCS3P-SA8R		3-341	RS-60		6-257
RCS3/RCS3P-SS8C	RCS3 スライダータイプ	3-317			8-67, 8-81, 8-89, 8-94, 8-115
RCS3/RCS3P-SS8R		3-345	RSEL-G-CC		8-67, 8-81, 8-89, 8-94, 8-115
RCS3-CT8C		3-321			8-67, 8-81, 8-89, 8-94, 8-115
RCS3-CTZ5C	RCS3 テーブルタイプ	4-555	RSEL-G-CC2		8-67, 8-81, 8-89, 8-94, 8-115
RCS3-FT-□	フート金具	6-84, 6-85			8-67, 8-81, 8-89, 8-95, 8-115
RCS3-MU□	モーター	1-182, 1-220			8-67, 8-81, 8-89, 8-93, 8-115
RCS3-RA10R	RCS3 ロッドタイプ サーボプレス	6-67	RSEL-G-CIE		8-67, 8-81, 8-89, 8-93, 8-115
RCS3-RA15R	RCS3 ロッドタイプ	4-343			8-67, 8-81, 8-89, 8-93, 8-115
	RCS3 ロッドタイプ サーボプレス	6-75	RSEL-G-DV		8-67, 8-81, 8-89, 8-93, 8-115
	RCS3 ロッドタイプ	4-347			8-67, 8-81, 8-89, 8-93, 8-115
RCS3-RA20R		6-79	RSEL-G-DV2		8-67, 8-81, 8-89, 8-93, 8-115
RCS3-RA4R		6-51			8-67, 8-81, 8-89, 8-102, 8-115
RCS3-RA6R	RCS3 ロッドタイプ サーボプレス	6-55	RSEL-G-E	マスターユニット (SELユニット)	8-67, 8-81, 8-89, 8-97, 8-115
RCS3-RA7R		6-59			8-67, 8-81, 8-89, 8-97, 8-115
RCS3-RA8R		6-63	RSEL-G-EP		8-67, 8-81, 8-89, 8-98, 8-115
RCS3CR/RCS3PCR-SA8C	RCS3CR	7-153			8-67, 8-81, 8-89, 8-102, 8-115
RCS3CR/RCS3PCR-SS8C	クリーン仕様 スライダータイプ	7-157	RSEL-G-NP		8-67, 8-81, 8-89, 8-102, 8-115
RCS3CR-MU8□	モーター	1-221, 1-222			8-67, 8-81, 8-89, 8-102, 8-115
RCS4-FT-□	フート金具	4-563	RSEL-G-PN		8-67, 8-81, 8-89, 8-102, 8-115
RCS4-RA4C		4-257			8-67, 8-81, 8-89, 8-96, 8-115
RCS4-RA4R		4-297	RSEL-G-PR		8-67, 8-81, 8-89, 8-99, 8-115
RCS4-RA6C		4-259			8-67, 8-81, 8-89, 8-99, 8-115
RCS4-RA6R	RCS4 ロッドタイプ	4-299	RSEL-G-PRT		3-659, 5-572, 7-398, 7-688
RCS4-RA7C		4-261			
RCS4-RA7R		4-301			
RCS4-RA8C		4-263			
RCS4-RA8R		4-303			
RCS4-RAA4C		4-265			
RCS4-RAA4R		4-305			
RCS4-RAA6C		4-269			
RCS4-RAA6R	RCS4 ラジアルシリンダー	4-309			
RCS4-RAA7C		4-273			
RCS4-RAA7R		4-313			
RCS4-RAA8C		4-277			
RCS4-RAA8R		4-317			
RCS4-SA4C		3-231			
RCS4-SA4R		3-263			
RCS4-SA6C		3-235			
RCS4-SA6R	RCS4 スライダータイプ	3-267			
RCS4-SA7C		3-239			
RCS4-SA7R		3-271			
RCS4-SA8C		3-243			
RCS4-SA8R		3-275			
RCS4-SS-SA□	スライダースペーサー	3-660			
RCS4-TA4C		4-499, 4-503			
RCS4-TA4R		4-523, 4-527			
RCS4-TA6C		4-507, 4-511			
RCS4-TA6R	RCS4 テーブルタイプ	4-531, 4-535			
RCS4-TA7C		4-515, 4-519			
RCS4-TA7R		4-539, 4-543			
RCS4-WRA10C		4-281			
RCS4-WRA10R		4-321			
RCS4-WRA12C		4-285			
RCS4-WRA12R	RCS4 ワイドラジアルシリンダー	4-325			
RCS4-WRA14C		4-289			
RCS4-WRA14R		4-329			
RCS4-WRA16C		4-293			
RCS4-WRA16R		4-333			
RCS4-WSA10C		3-247			
RCS4-WSA10R		3-279			
RCS4-WSA12C		3-251			
RCS4-WSA12R	RCS4 ワイドスライダータイプ	3-283			
RCS4-WSA14C		3-255			
RCS4-WSA14R		3-287			
RCS4-WSA16C		3-259			
RCS4-WSA16R		3-291			
RCS4CR-SA4C		7-121			
RCS4CR-SA6C	RCS4CR	7-125			
RCS4CR-SA7C	クリーン仕様 スライダータイプ	7-129			
RCS4CR-SA8C		7-133			
RCS4CR-WSA10C		7-137			
RCS4CR-WSA12C	RCS4CR	7-141			
RCS4CR-WSA14C	クリーン仕様 ワイドスライダータイプ	7-145			
RCS4CR-WSA16C		7-149			
RE	ロッド先端延長仕様	4-572			

型 式	内 容	掲載頁
RT	ボール保持機構付ガイド	3-659, 5-572, 7-398, 7-688
S		
S	シンクロ動作時スレブ軸指定	3-658, 7-398
S1N/S2N/S1P/S2P	センサー	6-302
SA	シャフトアダプター	2-386, 6-303, 7-399, 7-688
SB	シャフトブラケット	6-304, 7-399, 7-689
SC	スクレーパ	4-572
SCON-CB/CGB		8-215
SCON-CB/CGB (サーボプレス仕様)	コントローラー	8-231
SEP-ABU (S)	アブソバッテリーユニット (PCON-CB/ACON-CB用)	8-165, 8-199
SIC-1	スパイラルコード	8-323, 8-321
SIL	左横立て取付け仕様	3-659
SIR	右横立て取付け仕様	3-659
SLF	フッ素ゴムシール仕様	2-386
SLTO/SLT	サイドスロット取付け仕様	5-688
SR	スライダー部ローラー仕様	2-386, 3-659, 5-572, 6-304
SS	スライダースペーサー	2-387, 3-660, 6-304, 7-400
SSEL-CS	コントローラー	8-320
SSN	SSCNET Ⅲ/H	8-17
SSPA-LXM-750		3-449
SSPA-MXM-400	SSPA スライダータイプ	3-445
SSPA-SXM-200		3-441
SSPDACR-L-750		7-217
SSPDACR-M-400	SSPDACR	7-213
SSPDACR-S-200	クリーン仕様 スライダータイプ	7-209
ST	真直度高精度仕様	3-661, 7-400
		1-160, 1-164, 1-172, 1-174, 1-176, 1-180, 1-184, 1-205, 1-213, 1-215, 1-218, 1-225, 1-227
ST-□	交換用ステンレスシート	
STR-1	ストラップ	8-323, 8-321

型式	内容	掲載頁
T		
TA	テーブルアダプター	2-387, 6-305, 7-400, 7-690
TAC-20-683	ノイズフィルター	8-277, 8-297, 8-298
TB-02-□	タッチパネルティーチングボックス	5-692, 8-317
TB-02E-□	エレシリンダー専用電源ユニット付きティーチングボックス	2-441
TB-03-□	タッチパネルティーチングボックス	2-433, 8-317
TB-03E-□	エレシリンダー専用電源ユニット付きティーチングボックス	2-437
TFL/TFR	本体取付けブラケット(壁掛け仕様)	7-691
TMD2	電源2系統仕様	2-387
TRF/TRR	トラニオン金具	4-573
TST	ケーブル固定金具(上側)	2-388
TTA-A2(G)-20-20		5-585
TTA-A2(G)-30-30		5-589
TTA-A2(G)-40-40		5-593
TTA-A2(G)-50-50		5-597
TTA-A2S□(G)-20-20		5-585
TTA-A2S□(G)-30-30		5-589
TTA-A2S□(G)-40-40		5-593
TTA-A2S□(G)-50-50		5-597
TTA-A3(G)-20-20		5-601
TTA-A3(G)-30-30		5-605
TTA-A3(G)-40-40		5-609
TTA-A3(G)-50-50		5-613
TTA-A3S□(G)-20-20		5-601
TTA-A3S□(G)-30-30		5-605
TTA-A3S□(G)-40-40		5-609
TTA-A3S□(G)-50-50		5-613
TTA-A4(G)-20-20		5-617
TTA-A4(G)-30-30		5-621
TTA-A4(G)-40-40		5-625
TTA-A4(G)-50-50		5-629
TTA-A4S□(G)-20-20		5-617
TTA-A4S□(G)-30-30		5-621
TTA-A4S□(G)-40-40		5-625
TTA-A4S□(G)-50-50		5-629
TTA-C2(G)-20-15	TTA テーブルトップロボット	5-633
TTA-C2(G)-30-25		5-637
TTA-C2(G)-40-35		5-641
TTA-C2(G)-50-45		5-645
TTA-C2S□(G)-20-20		5-633
TTA-C2S□(G)-30-30		5-637
TTA-C2S□(G)-40-40		5-641
TTA-C2S□(G)-50-50		5-645
TTA-C3(G)-20-15		5-649
TTA-C3(G)-30-25		5-653
TTA-C3(G)-40-35		5-657
TTA-C3(G)-50-45		5-661
TTA-C3S□(G)-20-20		5-649
TTA-C3S□(G)-30-30		5-653
TTA-C3S□(G)-40-40		5-657
TTA-C3S□(G)-50-50		5-661
TTA-C4(G)-20-15		5-665
TTA-C4(G)-30-25		5-669
TTA-C4(G)-40-35		5-673
TTA-C4(G)-50-45		5-677
TTA-C4S□(G)-20-15		5-665
TTA-C4S□(G)-30-25		5-669
TTA-C4S□(G)-40-35		5-673
TTA-C4S□(G)-50-45		5-677
TTA-FT-□	本体取付金具	5-693

U		
UM1/UM2/UM3/UM4/UM5/UM6		3-741
US1/US2/US3/US4/US5/US6	ケーブルベアオプション	3-741

V		
VC	エア継手付き	6-305
VL	吸引用継手L字仕様	7-401, 7-691
VLL/VLR	L字継手取出し方向	7-401
VN	吸引用継手なし	7-401
VR	吸引用継手勝手違い	2-388, 7-401

W		
W	ダブルスライダー仕様	3-661, 7-401
WA	バッテリーレスアプソリュートエンコーダー仕様	2-388, 5-583, 5-584, 5-746
WCS	配線カラー付き	6-306
WL	無線通信仕様	2-388
WL2	無線軸動作対応仕様	2-388

型式	内容	掲載頁
WR-□	テンションワイヤ	1-184, 1-226, 1-228
WU-M		6-275
WU-S	WU 手首ユニット	6-271
X		
XSEL-RA/SA/P/PCT/Q/QCT		8-273
XSEL-RAX/RAXD8/SAX/SAXD8/PX/QX	コントローラー	8-291
Z		
ZCAT3035-1330	クランプフィルター(制御電源用)	8-277, 8-297, 8-298
ZR-M		6-269
ZR-S	ZR垂直/回転一体型	6-267

A
B
C
D
E
F
G
H
I
J
K
L
M
N
O
P
Q
R
S
T
U
V
W
X
Z

カタログ掲載製品一覧〈五十音順〉

内容	型式	掲載頁
あ		
アース		1-364
RCP6Sゲートウェイ用コントローラー	RCM-P6□□	8-147
IAネット	IA	8-17
I/O		1-363
I/O(フラット)ケーブル		
ACON-CB/DCON-CB用	CB-PAC-PIO□□□	8-201
MSEL用	CB-PAC-PIO□□□	8-271
PCON-CB/CFB用	CB-PAC-PIO□□□	8-168
SCON用	CB-PAC-PIO□□□	8-230, 8-244
SCON用(パルス列制御用)	CB-SC-PIOS□□□	8-230
SSEL用	CB-DS-PIO□□□	8-257
	CB-PAC-PIO□□□	5-684
TTA用	CB-TTA-PIOJ005	5-693
XSEL用	CB-X-PIO□□□	5-858, 8-311
多点I/Oボード用フラットケーブル	CB-X-PIOH□□□	8-311
IP67対応ロボソリクター		1-30, 7-405
アクチュエーター・コントローラー接続ケーブル 型式一覧表		1-109, 3-743, 4-577, 6-307, 7-687
アクチュエーターケーブル		1-18, 3-52, 4-56, 5-54, 6-36, 7-58
アクチュエーターケーブル□mm仕様	AC1/AC1.5/AC2/AC3	6-297
アクチュエーターケーブル長変更	AC5	2-373, 6-297, 7-678
アクチュエーターケーブル長変更	AC10/AC15	7-678
アクチュエーターケーブル長変更 (フッ素ゴム被覆仕様)	ACF2/ACF5	2-373
アブソデータ保存用バッテリー		
ACON用	AB-5	8-199
	AB-5-CS	8-199
SCON-CB用	AB-5	8-226, 8-241
	AB-5-CS	8-226, 8-241
	AB-5-CS3	8-241
SSEL用	AB-5	8-253
XSEL用	AB-5	8-288, 8-304
スカラ用	AB-3	7-402
	AB-6	7-402
アブソバッテリー		1-364
アブソバッテリーボックス	MSEL-ABB	8-268
アブソバッテリーボックス用交換バッテリー	AB-7	8-120, 8-165, 8-199, 8-268, 8-321
アブソバッテリーボックス用接続ケーブル	CB-MSEL-AB005	8-268
アブソバッテリーユニット		
ACON-CB用	SEP-ABU(S)	8-199
PCON-CB/CFB用	SEP-ABU(S)	8-165
アブソリユートエンコーダー		1-364
アブソリユートタイプ(エンコーダー種類)		1-14, 3-48, 4-52, 5-50, 6-32, 7-54
アブソリユートリセット用ジグ		
ZRユニット用	JG-ZRM	6-269
	JG-ZRS	6-267
	JG-1/2/3	7-402
スカラ用	JG-5	7-402
	JG-IXA1	5-854
手首ユニット用	JG-WUM	6-300
	JG-WUS	6-300
アプリケーション事例		1-51
アルマイト処理追加	AL	7-678
安全カテゴリ		1-364
い		
EtherCAT	EC	8-17, 8-288, 8-304
EtherCAT モーション	ECM	8-17
EtherNet/IP	EP	8-17
位置決め完了幅		1-364
位置決め精度		1-364
イナーシャ比		1-364
インクリメンタルエンコーダー		1-364
インクリメンタルタイプ(エンコーダー種類)		1-14, 3-48, 4-52, 5-50, 6-32, 7-54
インターロック		1-393
え		
エア継手付き	VC	6-305
エアバージ		1-364
エイト		1-459
A(加速度)V(速度)D(減速度)	AVD	1-363

内容	型式	掲載頁
AQシール	AQ	3-655, 5-569, 7-395
A相(信号)出力・B相(信号)出力		1-363
SSCNET Ⅲ/H	SSN	8-17
Ma方向/Mb方向/Mc方向		1-363
LED表示灯(IXA-NNN標準タイプのみ)	LED	5-853
L字継手取出し方向	VLL/VLR	7-401
エアシリンダー互換取付けプレート	CS	2-373
エンコーダー		1-365
エンコーダー(ロボット)ケーブル		
	CB-RCS2-PA□□□	8-228
	CB-RCS2-PLA□□□	8-229, 8-242
	CB-RCS2-PLLA□□□(-RB)	8-243
SCON用	CB-X1-PA□□□	8-229
	CB-X1-PA□□□-WC	8-230
	CB-X1-PLA□□□	8-229
	CB-X2-PLA□□□	8-229, 8-242
	CB-X3-PA□□□	8-228
	CB-RCS2-PA□□□	8-255
	CB-RCS2-PLA□□□	8-255
SSEL用	CB-X1-PA□□□	8-256
	CB-X1-PA□□□-WC	8-257
	CB-X1-PLA□□□	8-256
	CB-X2-PLA□□□	8-255
	CB-X3-PA□□□	8-255
	CB-RCS2-PA□□□	8-307
	CB-RCS2-PLA□□□	8-308
	CB-X1-PA□□□	8-309
XSEL用	CB-X1-PA□□□-WC	8-310
	CB-X1-PLA□□□	8-309
	CB-X2-PLA□□□	8-308
	CB-X3-PA□□□	8-307
エンコーダー種類		1-14, 3-48, 4-52, 5-50, 6-32, 7-54
エンコーダーパルス数		1-15, 3-49, 4-53, 5-51, 6-33, 7-55
お		
オーバーシュート		1-365
オーバーハング		1-365
オーバーロードチェック		1-365
オープンコレクター出力		1-365
オープンループ方式		1-365
押当て原点復帰		1-365
押付け動作		1-269
オプション		
クリーン仕様		7-395
グリッパタイプ		6-297
サーボプレス		6-83
スカラロボット		5-853
スライダタイプ		3-655
直交ロボット		5-569
テーブルタイプ		4-557
テーブルトップロボット		5-687
特定機能機種		6-297
防塵・防滴仕様		7-678
リニアサーボタイプ		3-741
ロータリータイプ		6-297
ロッドタイプ		4-557
オフボードチューニング機能		1-334
オルタネイト回路		1-395
か		
海外規格		1-18, 1-351, 3-52, 4-56, 5-54, 6-36, 7-58
再生エネルギー		1-365
再生抵抗		1-365
再生抵抗接続ケーブル		
MSCON/SCON-CB/ SCON-CAL/SSEL用	CB-SC-REU010	8-226, 8-241, 8-253
MSCON/XSEL用	CB-ST-REU010	2-403, 8-288, 8-304
再生抵抗ユニット	RESU(D)-1	2-403, 8-288, 8-304
	RESU(D)-2	8-226, 8-241, 8-253
再生抵抗ユニット(RCS3-RA20R用)	RESU-35T	8-226, 8-241
再生ブレーキ		1-365
ガイド取付け方向		
シングルガイドタイプ専用	GS2/GS3/GS4	4-565

内容	型式	掲載頁
EC-GS4/TC4/TC5用	GT2/GT3/GT4	2-80, 2-381
ガイドモジュール		1-365
外部運転モード		1-365
外部機器通信ケーブル	CB-RCA-SIO050	2-395, 2-403, 8-117, 8-151, 8-165, 8-187, 8-199, 8-212, 8-226, 8-241
カウンター回路		1-391
拡張ケーブルペア	ET1/ET2/ET3/ET4/ET5/ET6/ET7/ET8	3-656
拡張PIOボード(XSEL用)	IA-103-X-□	8-287
拡張ユニット(R-unit用)	IA-103-X-□-P	8-287
PIOユニット	RCON-NP/PN	8-73, 8-105, 8-116
PIO/SIO/SCON拡張ユニット	RCON-EXT-NP/PN	8-69, 8-73, 8-105, 8-116
SCON拡張ユニット	RCON-EXT	8-62, 8-66, 8-69, 8-80, 8-82, 8-84, 8-90, 8-105, 8-116, 8-122
		8-105, 8-120
	RCON-EXT-TR	8-105, 8-120
拡張ユーザーケーブル内蔵仕様 (IXAアーム長800/1000のみ)	EXC	5-853
拡張ユニット用ケーブル	CB-RE-CTL□□□	8-62, 8-69, 8-127
荷重係数		1-365
加速度		1-13, 3-47, 4-51, 5-49, 6-31, 7-53
型式項目説明		1-105
カップリング		1-365
過電圧		1-366
カバーなし仕様	NCO	3-658
可搬質量		1-366
カリキュレーター		8-330
簡易アプソユニット(R-unit用)		
ACサーボモーター用	RCON-ABU-A	8-61, 8-66, 8-68, 8-73, 8-84, 8-86, 8-106
バルスモーター用	RCON-ABU-P	8-61, 8-68, 8-84, 8-86, 8-106
簡易アプソリユートタイプ(エンコーダー種類)		1-14, 3-48, 4-52, 5-50, 6-32, 7-54
慣性		1-366
慣性モーメント		1-366
ガントリ		1-366
き		
キー溝		1-366
キー溝付仕様	K	6-300
機器取付け用サイドプレート	PTH/PTN	5-688
危険速度		1-366
技術資料(アイエイアイ製品)		1-239
技術資料(一般)		1-240
基準定格寿命		1-366
吸引用継手L字仕様	VL	7-401, 7-691
吸引用継手勝手違い	VR	7-401
吸引用継手なし	VN	7-401
く		
グラウンド		1-366
クランプフィルター		
制御電源用	ZCAT3035-1330	8-277, 8-293, 8-298
モーター電源用	RFC-H13	8-277, 8-293, 8-298
グリース		1-366
グリースアップ		1-366
クリーブセンサー		1-366
標準仕様	C	3-655, 5-569, 7-395
	CL	3-655, 5-569, 7-395
クリーン度		1-366
繰返し位置決め精度		1-16, 1-367, 3-50, 4-54, 5-52, 6-34, 7-56
グリップタイプ		6-89
グリップベルト	GRP-1	8-323

内容	型式	掲載頁	
クレビス金具	EC-QR-RR□	2-385	
	QR	4-571	
	RCA-QR-RA□	4-572	
	RCP6-QR-PRRA□R	4-571	
クレビス金具+揺動受け金具	EC-QRPB-RR□	2-386	
グローバル仕様	QRPB	2-386	
グローバル仕様		1-367	
け			
ゲイン		1-367	
ゲートウェイユニット(R-unit用)	RCON-GW/GWG-DV	8-60, 8-81, 8-84, 8-93, 8-115	
	RCON-GW/GWG-CC	8-60, 8-81, 8-84, 8-94, 8-115	
	RCON-GW/GWG-CIE	8-60, 8-81, 8-84, 8-95, 8-115	
	RCON-GW/GWG-PR	8-60, 8-81, 8-84, 8-96, 8-115	
	RCON-GW/GWG-EC	8-60, 8-81, 8-84, 8-97, 8-115	
	RCON-GW/GWG-EP	8-60, 8-81, 8-84, 8-98, 8-115	
	RCON-GW/GWG-PRT	8-60, 8-81, 8-84, 8-99, 8-115	
	ゲートウェイユニット(RCP6S用)	RCM-P6GW	8-141
	ケーブル		
	EC用電源・I/Oケーブル	CB-EC-PWBIO□□□-RB	2-396, 2-404
I/O(フラット)ケーブル			
ACON/DCON/PCON用	CB-PAD-PIO□□□□	8-188, 8-214	
	CB-PAD-PIOS□□□□	8-188, 8-214	
ACON-CB/DCON-CB用	CB-PAC-PIO□□□□	8-201	
MSEL用	CB-PAC-PIO□□□□	8-271	
PCON-CB/CFB用	CB-PAC-PIO□□□□	8-168	
SCON用	CB-PAC-PIO□□□□	8-230, 8-244	
SCON用(バルス列制御用)	CB-SC-PIOS□□□□	8-230	
SSEL用	CB-DS-PIO□□□□	8-257	
TTA用	CB-PAC-PIO□□□□	5-684	
	CB-TTA-PIQJ005	5-693	
XSEL用	CB-X-PIO□□□□	5-858, 8-311	
多点I/Oボード用フラットケーブル	CB-X-PIOH□□□□	8-311	
RCP6S⇄ゲートウェイユニット/ ハブユニット間延長ケーブル	CB-RCP6S-PWBIO□□□□ (-RB)	8-152	
RCP6S⇄ゲートウェイユニット/ ハブユニット間接続ケーブル	CB-RCP6S-PWBIO□□□□ -JY1(-RB)	8-152	
RCP6Sゲートウェイ用コントローラー	RCM-P6□C	8-147	
RCP6Sゲートウェイ用コントローラー ⇄変換ユニット接続ケーブル	CB-ADPC-MPA□□□□ (-RB)	8-152	
TB-02 プログラムコントローラー 接続用ケーブル	CB-TB1-X002	8-323	
TB-02 ポジションコントローラー 接続用ケーブル	CB-TB1-C002	2-441, 8-323	
TB-02 ポジションコントローラー用 TPアダプター接続用ケーブル	CB-TB1-GC002	8-323	
USBケーブル	CB-SEL-USB030	3-395, 5-692, 8-117, 8-151, 8-165, 8-187, 8-199, 8-212, 8-226, 8-241, 8-254, 8-268, 8-289, 8-306	
アプソバッテリーボックス用接続ケーブル	CB-MSEL-AB005	8-268	
エンコーダー(ロボット)ケーブル			
	CB-RCS2-PA□□□□	8-228	
	CB-RCS2-PLA□□□□	8-229, 8-242	
	CB-RCS2-PLDA□□□□(-RB)	8-242	
	CB-RCS2-PLLA□□□□(-RB)	8-243	
	CB-RCS3-PLA□□□□(-RB)	8-228, 8-243	
SCON用	CB-X1-PA□□□□	8-229	
	CB-X1-PA□□□□-AWG24	8-229	
	CB-X1-PA□□□□-WC	8-230	
	CB-X1-PLA□□□□	8-229	
	CB-X1-PLA□□□□-AWG24	8-229	
	CB-X2-PLA□□□□	8-242	
	CB-X3-PA□□□□	8-228	

カタログ掲載製品一覧 (五十音順)

あ
か
さ
た
な
は
ま
や
ら
わ

内容	型式	掲載頁
SSEL用	CB-RCS2-PA□□□□	8-255
	CB-RCS2-PLA□□□□	8-255
	CB-X1-PA□□□□	8-256
	CB-X1-PA□□□□-WC	8-257
	CB-X1-PLA□□□□	8-256
	CB-X2-PLA□□□□	8-255
XSEL用	CB-X3-PA□□□□	8-255
	CB-RCS2-PA□□□□	8-307
	CB-RCS2-PLA□□□□	8-308
	CB-X1-PA□□□□	8-309
	CB-X1-PA□□□□-WC	8-310
	CB-X1-PA□□□□-AWG24	8-309
	CB-X1-PLA□□□□	8-309
	CB-X1-PLA□□□□-AWG24	8-309
CB-X2-PLA□□□□	8-308	
CB-X3-PA□□□□	8-307	
回生抵抗接続ケーブル		
MSCON/SCON/SSEL用	CB-SC-REU010	8-226, 8-241, 8-253
MSCON/XSEL用	CB-ST-REU010	2-403, 8-288, 8-304
外部機器通信ケーブル	CB-RCA-SIO050	2-395, 2-403, 8-117, 8-151, 8-165, 8-187, 8-199, 8-212, 8-226, 8-241
拡張ユニット用ケーブル	CB-RE-CTL□□□□	8-62, 8-69, 8-127
ゲートウェイユニット ⇄ハブユニット間延長ケーブル	CB-RCP6S-RLY□□□□ -JY1 (-RB)	8-152
ゲートウェイユニット ⇄ハブユニット間接続ケーブル	CB-RCP6S-RLY□□□□(-RB)	8-152
コネクタ変換ケーブル		
MSEL用	CB-SEL-SJS002	8-268
SSEL用	CB-SEL-SJS002	8-253
コントローラー・アンプバッテリー ユニット間接続ケーブル		
ACON-CB用	CB-APSEP-AB005	8-199
PCON-CB/CFB用	CB-APSEP-AB005	8-165
コントローラー接続ケーブル (プログラムコントローラー用)	CB-SEL26H-LBS005	8-31, 8-324
コントローラー接続ケーブル (ポジションコントローラー用)	CB-CON-LB005	8-31, 8-324
パソコン接続用通信ケーブル		
IA-101-X-MW用	CB-ST-E1MW050(-EB)	5-692, 8-253, 8-268, 8-289, 8-305, 8-306
IA-101-XA-MW用	CB-ST-A2MW050(-EB)	5-692, 8-289, 8-305
パルス列制御用ケーブル	CB-SC-PIOS□□□□	8-230
ブレーキケーブル	CB-IXA-BK□□□□-1	5-858, 8-310
	CB-IXA-BK□□□□-2	5-858, 8-310
	CB-IXA-BK□□□□-3	5-858, 8-310
ブレーキボックス付属ケーブル	CB-LDC-CTL□□□□-JY	8-234, 8-243
変換ケーブル	CB-CAN-AJ002	8-128
モーター(ロボット)ケーブル		
SCON用	CB-RCC-MA□□□□(-RB)	8-227, 8-242
	CB-RCS3-MA□□□□(-RB)	8-228, 8-243
	CB-X-MA□□□□	8-228
	CB-XEU-MA□□□□	8-230
SSEL用	CB-XMC-MA□□□□	8-227
	CB-RCC-MA□□□□(-RB)	8-255
	CB-X-MA□□□□	8-255
	CB-XEU-MA□□□□	8-256
XSEL用	CB-XMC-MA□□□□	8-255
	CB-RCC-MA□□□□(-RB)	8-308
	CB-X-MA□□□□	8-308
	CB-XEU-MA□□□□	8-310
CB-XMC-MA□□□□	8-308	
モーター・エンコーダー一体型 (ロボット)ケーブル		
ACON-CB/DCON-CB用	CB-APSEP-MPA□□□□	8-201, 8-213
	CB-ASEP2-MPA□□□□	8-201, 8-213
	CB-CAN-MPA□□□□(-RB)	8-201, 8-213
MSEL用	CB-APSEP-MPA□□□□	8-270
	CB-CA-MPA□□□□(-RB)	8-270
	CB-CAN-MPA□□□□(-RB)	8-269
	CB-PAC-PIO□□□□	8-271
	CB-PSEP-MPA□□□□	8-270
	CB-RPSEP-MPA□□□□	8-270

内容	型式	掲載頁
PCON-CB/CFB用	CB-APSEP-MPA□□□□	8-167
	CB-CA-MPA□□□□(-RB)	8-167
	CB-CAN-MPA□□□□(-RB)	8-166
	CB-CFA-MPA□□□□(-RB)	8-167
	CB-CFA2-MPA□□□□(-RB)	8-167
	CB-CFA3-MPA□□□□(-RB)	8-166
	CB-PSEP-MPA□□□□	8-168
	CB-RPSEP-MPA□□□□	8-168
	CB-ASEP2-MPA□□□□	8-124
	CB-CFA-MPA□□□□(-RB)	8-124
	CB-PSEP-MPA□□□□	8-124
	CB-RCAPC-MPA□□□□(-RB)	8-123
RCON用	CB-RPSEP-MPA□□□□	8-124
	CB-PSEP-MPA□□□□	8-124
ユーザーケーブル	CB-IXP-USR□□□□-AS	5-859
	CB-IXP-USR□□□□-CS	5-859
ロードセル配線付エンコーダーケーブル	CB-RCS2-PLLA010	8-234
ケーブル(エア継手)勝手違い	CVR	6-298
ケーブル型式一覧表		1-109, 3-743, 4-577, 6-307, 7-687
ケーブル固定金具	FST	2-377
	TST	2-388
ケーブル取り出し方向	AO	6-297, 7-395, 7-678
	A1	3-655, 4-557, 5-569, 6-297, 7-395, 7-678
	A1E/A1S/A3E/A3S	3-655, 5-569, 7-395
	A2	4-557, 6-297, 7-678
	A3	3-655, 4-557, 5-569, 6-297, 7-678
	AT	7-678
	CJB/CJL/CJR/CJT	3-656, 4-557, 5-570, 6-83, 6-298, 7-395, 7-678
	CJBB/CJBS/CJLB/CJLS/ CJRB/CJRS/CJTB/CJTS	6-298
	CJO	3-656, 4-557
	MLE/MLS/MRE/MRS	3-658
ケーブルベアオプション		
拡張ケーブルベア	ET1/ET2/ET3/ET4/ ET5/ET6/ET7/ET8	3-656
	CT1	3-656
標準ケーブルベア	CT2/CT3/CT4	3-656, 3-741
	CT5/CT6	3-741
ユーザーケーブルベア(Sタイプ)	US1/US2/US3/US4/ US5/US6	3-741, 3-742
減速度		1-13, 3-47, 4-51, 5-49, 6-31, 7-53
原点		1-367
原点確認センサー	HS	3-657, 4-565, 7-684
	HSL/HSR	3-657, 4-565, 7-397
原点逆仕様	NM	2-384, 3-658, 4-569, 5-571, 5-688, 6-302, 7-398, 7-686
原点復帰		1-367
原点リミットスイッチ(反対側取付け)	LL	3-657, 5-571, 7-398
原点リミットスイッチ(標準)	L	3-657, 3-742, 5-571, 6-300, 7-398
こ		
コイル		1-367
高加減速対応	HA	3-657, 4-565
高可搬質量設定	HLA	3-657
交換用ステンレスシート	ST-□	1-160, 1-164, 1-172, 1-174, 1-176, 1-180, 1-184, 1-205, 1-213, 1-215, 1-218, 1-225, 1-227
交換用バッテリー	AB-5	8-199, 8-226, 8-241, 8-253, 8-287, 8-288, 8-304
	AB-7	8-120, 8-165, 8-199, 8-268, 8-321

内容	型式	掲載頁
高精度仕様	HPR	3-657, 7-397
小型コネクタ仕様	CNS	4-557, 7-396, 7-678
コネクタケーブル取出し方向変更	K1/K3	4-566, 7-398, 7-684
	K2	4-566
コネクタ変換ケーブル		
MSEL/MCON用	CB-SEL-SJS002	8-136, 8-253, 8-268, 8-323, 8-320
SSEL用	CB-SEL-SJS002	8-136, 8-253, 8-268, 8-323, 8-320
ゴムカバー取付け	GRS-RCH-M	6-302
	GRS-RCH-S	6-302
	GRS-RSL-M	6-302
	GRS-RSL-S	6-302
	RCH/RSL	6-302
コンデンサー		1-367
コントローラー		8-7
コントローラー内蔵口ボシリンダー	RCP6S	8-139
コントローラーリンクケーブル	CB-RCB-CTL002	8-287
CompoNet	CN	8-17

さ		
サーボ制御		1-367
サーボプレス		6-37
サーボモーター		1-367
サイクルタイム		1-367
サイクルタイム計算ソフト		1-333
サイドスロット取付け仕様	SLTO/SLT	5-688
差動ラインドライバ		1-367
サポート体制		1-459
三相交流		1-367

し		
G		
		1-363
CE対応	CE	3-655, 4-557, 6-83, 6-298, 7-395, 7-678
CEマーキング海外規格		1-351
シーケンス制御		1-381
CCW		1-363
CC-Link	CC	8-17
CC-Link IE Field	CIE	8-17
CW		1-363
CT効果		1-363
CP制御		1-363
シールド線		1-367
軸先端Dカット仕様(右面)	DCR	6-298
軸先端Dカット仕様(左面)	DCL	6-298
軸先端Dカット仕様(前面)	DCT	6-298
軸先端Dカット仕様(背面)	DCB	6-298
自己保持回路		1-387
システムメモリーバックアップバッテリー		
SSEL用	AB-5-CS	8-226, 8-241, 8-253
	G1	2-381, 3-657, 4-565, 7-684
指定グリース塗布仕様	G3/G4	3-657, 4-565, 7-397, 7-684
	G5	2-381
シミュレーションソフト		8-332
ジャバラ		1-367
シャフトアダプター	RCP2-SA-□	6-303, 7-399, 7-689
	SA	2-386, 6-303, 7-399, 7-688
シャフトブラケット	RCP2-SB-□	6-304, 7-399, 7-400, 7-689
	SB	6-304, 7-399, 7-689
寿命		1-17, 3-51, 4-55, 5-53, 6-35, 7-57
ジョイントケーブル仕様	JY	7-397
省電力対応	LA	3-657, 4-566, 7-398, 7-685
ジョグ送り		1-367
食品用グリース指定	GE	7-684
シリアル通信		1-368
シンクロ動作時スレーブ軸指定	S	3-658, 7-398
シンクロ動作時マスター軸指定	LM/LLM	3-658, 7-398
真面目高精度仕様	ST	3-661, 7-400

内容	型式	掲載頁
す		
垂直・回転一体型		6-261
垂直設置		1-17, 3-51, 4-55, 5-53, 6-35, 7-57
スイッチ		1-368
スカラロボット		5-743, 7-60, 7-406
スクレーパー		1-368
	SC	4-572
ステア(IXA用)	IXA-SST-ZW-1/2	5-857
	IXA-TST-ZW-1/2	5-857
ステッピングモーター		1-368
ステンレスシート		1-368
ストップシリンダー		6-261
ストラップ	STR-1	8-323, 8-321
ストローク		1-368
スパイラルコード	SIC-1	8-323, 8-321
すべりねじ		
	RCA-SS-SA4	3-660, 7-400
	RCP6-SS-GRST7	6-304
	RCP6-SS-SA□	3-660
	RCS4-SS-SA□	3-660
	SS	2-387, 3-660, 6-304, 7-400
スライダタイプ		3-53
スライダー部ローラー仕様	SR	3-659, 5-572
スラスト荷重		1-368

せ		
生産中止機種と後継機種		1-449
整定時間		1-368
静的許容モーメント		1-16, 1-243, 1-368, 3-50, 4-54, 5-52, 6-34, 7-56
ZR軸位置変更オプション	FZ	5-687
ZRユニット		6-261
Z相		1-364
SEL言語		1-364
SELプログラム支援サービスFAXシート		1-465
センサー	GRS-S1N-M	6-302
	GRS-S1N-S	6-302
	GRS-S1P-M	6-302
	GRS-S1P-S	6-302
	GRS-S2N-M	6-302
	GRS-S2N-S	6-302
	GRS-S2P-M	6-302
	GRS-S2P-S	6-302
	S1N/S2N/S1P/S2P	6-302
	KFA	4-566, 7-685
先端アダプター(キー溝)	RCP6-KFA-RR□	4-566
	RCP6W-KFA-RR□	7-684
	EC-FFA-RR□	2-375
先端アダプター(フランジ)	FFA	2-375, 4-558, 7-679
	RCP6-FFA-RR□	4-558
	RCP6W-FFA-RR□	7-679
	EC-NFA-□	2-382
先端アダプター(雌ねじ)	NFA	2-382, 4-567, 7-685
	RCP6-NFA-□	4-567, 4-568
	RCP6W-NFA-□	7-685, 7-686

そ		
操作部脱着可能仕様	OS	5-688
速度		1-13, 3-47, 4-51, 5-49, 6-31, 7-53
ソフトウェアリミット		1-368
ソレノイドバルブセット	IXA-SVP-1	5-857

た		
ダイオード		1-368
タイマー		1-369
タイマー回路		1-389
タクトタイム		1-369
タッチパネルティーチングボックス	TB-02-□	5-692, 8-317
	TB-03-□	2-433, 8-317
脱調		1-369
多点I/Oボード	IA-IO-3204-NP/PN	8-287

カタログ掲載製品一覧 (五十音順)

あ
か
さ
た
な
は
ま
や
ら
わ

内容	型式	掲載頁
ダブルガイドブロック	DB	4-558
ダブルスライダ		1-369
ダブルスライダ仕様	W	3-661, 7-401
ターミナルユニット	RCON-GW-TR	8-84, 8-107
ダミープラグ	DP-2	5-692, 8-288, 8-304
	DP-4S	8-120, 8-254, 8-268
	DP-5	8-165, 8-199, 8-226, 8-241
単軸アクチュエーター		3-53, 4-57, 4-389
単相交流		1-369

ち		
力制御機能		1-270
中間サポート機構		1-369
直接数値指定制御		1-369
直交ロボット		5-55

つ		
追加スイッチ		5-689
通信ケーブル(XSEL用)	CB-RCB-SIO050	8-287
吊り金具	EB	2-374, 3-656, 3-742, 7-388

て		
DC24V電源	PSA-24/24L	8-313
	NTB/NTBL/NTBR	4-569, 7-687
Tスロットナットバー	RCP6-NTB-□	4-569, 4-570
	RCP6W-NTB-□	7-687, 7-688

ティーチング		1-369
ティーチングボックス	TB-02-□	5-692, 8-317
	TB-03-□	2-433, 8-317
TTA支柱追加オプション	AP	5-687
TB-02 プログラムコントローラー 接続用ケーブル	CB-SEL-SJS002	8-136, 8-253, 8-268, 8-323, 8-320
	CB-TB1-X002	8-323
TB-02 ポジションコントローラー 接続用ケーブル	CB-TB1-C002	2-441, 8-323
TB-02 ポジションコントローラー用 TPアダプター接続用ケーブル	CB-TB1-GC002	8-323
TB-02用TPアダプター接続ケーブル		

コントローラー接続ケーブル (プログラムコントローラー用)	CB-SEL26H-LBS005	8-324
コントローラー接続ケーブル (ポジションコントローラー用)	CB-CON-LB005	8-31, 8-324
TPアダプター(プログラムコントローラー用)	IA-LB-TGS	8-31, 8-324
TPアダプター(ポジションコントローラー用)	RCB-LB-TGS	8-31, 8-324
定格推力		1-369
定格トルク		1-369
ディスペンサー		1-369
データ設定器	TB-03-□	2-433, 8-317
	RCP2-TA-□	6-305, 7-401, 7-690
テーブルアダプター	TA	2-387, 6-305, 7-400, 7-690

テーブルタイプ		4-389
テーブルトップロボット		5-581
テーブル取付け方向	GT2/GT3/GT4	2-80, 2-381
デジタルスピコン取付け方向	DL/DR	2-374
DeviceNet	DV	8-17
デューティ		1-14, 1-369, 1-280, 3-48, 4-52, 5-50, 6-32, 7-54
電源2系統仕様	TMD2	2-387
電源ユニット(200V電源ユニット)	RCON-PS2-3	8-84, 8-86, 8-104
電磁弁タイプ		1-369
テンションワイヤ	WR-□	1-184, 1-226, 1-228
天吊り取付け仕様	CIM	3-655

と		
動的許容モーメント		1-16, 1-243, 1-370, 3-50, 4-54, 5-52, 6-34, 7-56
特別仕様品		1-335
突入電流		1-370
ドライバー停止機能用I/Oケーブル	CB-SC-STO□□□	8-230, 8-244
ドライバーユニット(R-unit用)		

内容	型式	掲載頁
24Vドライバーユニット	RCON-PC-1	8-66, 8-73, 8-84, 8-86, 8-103
	RCON-PC-2	8-66, 8-73, 8-84, 8-86, 8-103
	RCON-PCF-1	8-66, 8-84, 8-86, 8-103
	RCON-AC-1	8-68, 8-70, 8-73, 8-84, 8-86, 8-103
	RCON-AC-2	8-63, 8-66, 8-84, 8-86, 8-103
	RCON-DC-1	8-63, 8-66, 8-84, 8-86, 8-103
	RCON-DC-2	8-84, 8-86, 8-103
	RCON-SC-1	8-35, 8-62, 8-66, 8-69, 8-73, 8-84, 8-86, 8-104
	RCA-TRF-□	4-573
	RCA-TRR-□	4-573
TRF/TRR	4-573	
トランジスタ		1-370
トランス		1-370
取付け姿勢		1-15, 1-261, 3-49, 4-53, 5-51, 6-33, 7-55

な		
ナックルジョイント	EC-NJ-RR□	2-383
	NJ	4-568
	RCA-NJ-RA□	4-569
	RCP6-NJ-RR□R	4-568, 4-569
ナックルジョイント+揺動受け金具	EC-NJPB-RR□	2-384
	NJPB	2-384

に		
N(ニュートン)		1-363
N・m(ニュートンメートル)		1-364

ね		
ネットワーク対応		8-17

の		
ノイズ		1-370
ノイズフィルター		1-370
SCON用	NF2010A-UP	8-218, 8-234, 8-246
SSEL用	NF2010A-UP	8-218, 8-234, 8-246
	NBH-20-432	8-277, 8-297, 8-298
XSEL用	TAC-20-683	8-277, 8-297, 8-298

は		
配線カラー付き	WCS	6-306
背面取付けプレート	RCA-RP-RA□	4-572
	RP	3-658, 4-572

パソコン接続用通信ケーブル		
IA-101-X-MW用	CB-ST-E1 MW050(-EB)	5-692, 8-253, 8-268, 8-289, 8-305

パソコン専用ティーチングソフト		
RCON用	IA-OS	8-57, 8-151, 8-117
SSEL用	IA-101-X-USBS	8-253, 8-268
	IA-101-X-MW-JS	8-253, 8-268
TTA用	IA-101-TTA-USB	5-692

	IA-101-N	8-118, 8-134, 8-289, 8-306
	IA-101-X-MW	5-692, 8-118, 8-253, 8-289, 8-305
XSEL用	IA-101-X-USBMW	5-692, 8-287, 8-289, 8-306
	IA-101-XA-MW	5-692, 8-135, 8-289, 8-305

バックアップメモリー		1-370
バックラッシュ		1-370

内容	型式	掲載頁
バッテリー		
アプソデータ保存用バッテリー		
スカラ用	AB-3	7-402
	AB-6	7-402
アプソデータ保存用バッテリー (ケース付き)	AB-5-CS3	8-241
アプソデータ保存用バッテリー/ 交換用バッテリー/ システムメモリアップバッテリー	AB-5	8-199, 8-226, 8-241, 8-253, 8-287, 8-288, 8-304
アプソデータ保存用バッテリー/ システムメモリアップ バッテリー(ケース付き)	AB-5-CS	8-226, 8-241, 8-253
交換用バッテリー	AB-7	8-120, 8-165, 8-199, 8-268, 8-321
バッテリーレスアプソリュートエンコーダー		1-21, 2-14
バッテリーレスアプソリュート エンコーダー仕様	WA	2-388, 5-583, 5-584, 5-746
バッテリーレスアプソリュートタイプ (エンコーダー種類)		1-14, 3-48, 4-52, 5-50, 6-32, 7-54
パネルユニット	PU-1	8-246
ハブユニット(RCP6用)	RCM-P6HUB	8-145
パラメーター		1-370
張出し負荷長		1-16, 1-370, 3-50, 4-54, 5-52, 6-34, 7-56
バルス変換器	AK-O4	8-195, 8-218
	JM-O8	8-218, 8-235
バルスプレス		1-270, 6-9
バルス列制御		1-370
バルス列制御用ケーブル	CB-SC-PIOS□□□	8-230
パワーコン		1-25, 2-15
パワーコンスカラ	IXP	1-25, 5-743, 7-60, 7-398
ハンチング		1-370
ひ		
PIO制御		1-397
PNP仕様	PN	2-384, 5-682
PLC		1-364
PLC接続ユニット(RCP6用)	RCB-P6PLC	8-146
PTP制御		1-364
非常停止回路		1-370
ビジョンシステム		8-19
ビジョンセンサー		1-370
左横立て取付け仕様	SIL	3-659
ピッチング		1-370
		1-371
標準荷重係数	CT1	3-656
	CT2/CT3/CT4	3-656, 3-663, 3-741
	CT5/CT6	3-741
標準ケーブルベアなし	NT3/NT4	3-658, 3-664
ふ		
ファンユニット(R-unit用)		
200Vドライバ用ファンユニット	RCON-FUH	8-84, 8-136, 8-119
ファンユニット	RCON-FU	8-84, 8-136, 8-119
フィードバック制御		1-252, 1-371
	CC	8-288, 8-304
	DV	8-288, 8-304
フィールドネットワーク接続用ボード	EC	8-288, 8-304
	EP	8-288, 8-304
	PR	8-288, 8-304
フィンガーアタッチメント取付けジグ	MJF	6-301
	RCP6-MJF-GRST□	6-301
	EC-FT□	2-377
	EC-FTSB	2-378
	FT	2-377, 3-656, 4-562, 6-84, 7-397, 7-682
	FT2/FT4	4-565
フート金具	RCA-FT□	3-656, 4-563, 7-397
	RCP2-FT□	4-563
	RCP6-FT□	4-562, 4-563
	RCP6W-FT□	7-682, 7-683, 7-684
	RCS2-FT□	4-564, 6-85
	RCS3-FT□	6-84, 6-85
	RCS4-FT□	4-563

内容	型式	掲載頁
フート金具(TTA専用)	FT4/FT6	5-687
フートプレート	FTP	5-570
負荷率		1-371
フッ素ゴムシール仕様	SLF	2-386
フランジ	DDA-FL-□	6-300, 7-396
	IXP-FL-1	5-854
フランジ(IXP用)	IXP-FL-2/3	5-854, 7-402, 7-692
	IX-FL-1	5-855, 7-403, 7-692
フランジ(IXA用)	IX-FL-4	5-855, 7-403
	IXA-PLF-EW-1	5-855
	IXA-PLF-RW-1	5-855
	FLR	4-561
フランジ(後)	RCA-FL-□	4-560, 4-561
	RCA-FLR□	4-561
	RCP2-FL□	4-560, 4-561
	EC-FL□	2-376
	FL	2-376, 4-559, 6-83, 6-300, 7-396, 7-680
	RCA-FL□	4-560, 4-561
フランジ(前)	RCP2-FL□	4-560, 4-561
	RCP4-FL□	4-560
	RCP5-FL□	4-560
	RCP5W-FL□	7-681
	RCP6-FL□	4-559, 4-560
	RCP6W-FL□	7-680, 7-681
	RCS2-FL□	4-560, 4-561
フランジブラケット	FB	6-299, 7-396, 7-679
	RCP2-FB□	6-299, 7-396, 7-679
ブレーキ		
エンド側取出し	BE	3-655, 6-297, 7-395
左側取出し	BL	3-655, 6-297, 7-395
標準仕様	B	2-373, 3-655, 4-557, 5-569, 5-687, 5-853, 6-83, 6-297, 7-395, 7-678
ブレーキボックス無し	BN	4-557, 6-83
右側取出し	BR	3-655, 6-297, 7-395
		1-371
ブレーキボックス	IA-110-DD-4	6-297
	RCB-110-RA13-0	1-270, 3-611, 3-615, 3-631, 3-635, 4-342, 5-548, 5-550, 6-74
フレームグラウンド		1-371
フレキシブルホース		1-371
プログラム支援ツール		8-331
プログラムタイプ		8-15
プロトコル		1-371
PROFINET	PRT	8-17
PROFIBUS-DP	PR	8-17
へ		
ベルト駆動		
		1-371
	IA-CV-USB	5-692, 8-306
	IA-LB-TGS	8-31, 8-324
交換アダプター		8-117, 8-151, 8-165, 8-187, 8-199, 8-212, 8-226, 8-241
	RCB-CV-USB	8-31, 8-324
	RCB-LB-TGS	8-31, 8-324
交換ケーブル	CB-CAN-AJ002	8-128
交換ユニット	RCM-CV-APCS	8-147
ほ		
防塵・防滴仕様		7-405
防錆皮膜処理	MD	3-657
防滴仕様		1-18, 3-52, 4-56, 5-54, 6-36, 7-58
ボールねじ		1-250, 1-371
ボール保持機構付ガイド	RT	3-659, 5-572, 7-398, 7-688
保護構造(IP□□)		1-371
保護構造について		1-349
ポジションナタイプ		8-13

カタログ掲載製品一覧〈五十音順〉

内容	型式	掲載頁
保守部品		1-107
本体カバー	CO	5-569, 5-687, 6-298, 7-678
本体精度		1-17, 3-51, 4-55, 5-53, 6-35, 7-57
本体前面(反モーター側)組み付け穴 =タップ穴仕様	AHT	6-297
本体取付け金具	TTA-FT-□	5-583, 5-584
本体取付けブラケット(壁掛け仕様)	TFL/TFR	7-691
本体取付けブラケット(天吊り仕様)	HFL/HFR	7-684

ま		
マスターユニット		
	RSEL-G-CC	8-67, 8-86, 8-89, 8-94, 8-115
	RSEL-G-CC2	8-67, 8-86, 8-89, 8-94, 8-115
	RSEL-G-CIE	8-67, 8-86, 8-89, 8-95, 8-115
	RSEL-G-DV	8-67, 8-86, 8-89, 8-93, 8-115
	RSEL-G-DV2	8-67, 8-86, 8-89, 8-93, 8-115
	RSEL-G-E	8-67, 8-86, 8-89, 8-102, 8-115
SELユニット(RSEL用)	RSEL-G-EC	8-67, 8-86, 8-89, 8-97, 8-115
	RSEL-G-EP	8-67, 8-86, 8-89, 8-98, 8-115
	RSEL-G-NP	8-67, 8-86, 8-89, 8-102, 8-115
	RSEL-G-PN	8-67, 8-86, 8-89, 8-102, 8-115
	RSEL-G-PR	8-67, 8-86, 8-89, 8-96, 8-115
	RSEL-G-PRT	8-67, 8-86, 8-89, 8-99, 8-115
	RCON-GW/GWG-DV	8-60, 8-84, 8-89, 8-93, 8-115
	RCON-GW/GWG-CC	8-60, 8-84, 8-89, 8-94, 8-115
	RCON-GW/GWG-CIE	8-60, 8-84, 8-89, 8-95, 8-115
ゲートウェイユニット(R-unit用)	RCON-GW/GWG-PR	8-60, 8-84, 8-89, 8-96, 8-115
	RCON-GW/GWG-EC	8-60, 8-84, 8-89, 8-97, 8-115
	RCON-GW/GWG-EP	8-60, 8-84, 8-89, 8-98, 8-115
	RCON-GW/GWG-PRT	8-60, 8-84, 8-89, 8-99, 8-115
マルチスライダー		1-371

み		
右横立て取付け仕様	SIR	3-659
見積もり・問い合わせFAXシート		1-466

む		
無線軸動作対応仕様	WL2	2-388
無線通信仕様	WL	2-388

め		
メカエンド		1-372
MECHATROLINK I/II	ML	8-17
MECHATROLINK III	ML3	8-100
メンテナンス部品概略図/ メンテナンス部品型式リスト		1-159

内容	型式	掲載頁
も		
		1-15, 3-49, 4-53, 5-51, 6-33, 7-55
	ERC-MU□	1-212
	ERC2-MU□	1-212
	ERC3-MURA□□□	1-212
	ERC3-MUSA□□□	1-211
	RCA2-MU□	1-214
	RCP3-MU□	1-209
	RCP4-MURA□/MUSA□	1-176, 1-208
	RCS3-MU□	1-182, 1-218
	RCS3CR-MU8□	1-219, 1-220

モーター(ロボット)ケーブル		
SCON用	CB-RCC-MA□□□(-RB)	8-227, 8-242
	CB-X-MA□□□	8-228
	CB-XEU-MA□□□	8-230
SSEL用	CB-XMC-MA□□□	8-227
	CB-RCC-MA□□□(-RB)	8-255
	CB-X-MA□□□	8-255
XSEL用	CB-XEU-MA□□□	8-256
	CB-XMC-MA□□□	8-255
	CB-RCC-MA□□□(-RB)	8-308
	CB-X-MA□□□	8-308
	CB-XMC-MA□□□	8-308

モーター・エンコーダー型 (ロボット)ケーブル		
ACON-CB/DCON-CB用	CB-APSEP-MPA□□□	8-201, 8-213
	CB-ASEP2-MPA□□□	8-201, 8-213
	CB-CAN-MPA□□□(-RB)	8-201, 8-213
MSEL用	CB-APSEP-MPA□□□	8-270
	CB-CA-MPA□□□(-RB)	8-270
	CB-CAN-MPA□□□(-RB)	8-269
PCON-CB/CFB用	CB-PAC-PIO□□□	8-271
	CB-PSEP-MPA□□□	8-270
	CB-RPSEP-MPA□□□	8-270
PCON用	CB-APSEP-MPA□□□	8-167
	CB-CA-MPA□□□(-RB)	8-167
	CB-CAN-MPA□□□(-RB)	8-166
RCON用	CB-CFA-MPA□□□(-RB)	8-167
	CB-CFA2-MPA□□□(-RB)	8-167
	CB-CFA3-MPA□□□(-RB)	8-166
	CB-PSEP-MPA□□□	8-168
	CB-RPSEP-MPA□□□	8-168
	CB-APSEP-MPA□□□	8-188
	CB-CA-MPA□□□(-RB)	8-188
	CB-CAN-MPA□□□(-RB)	8-187
	CB-PSEP-MPA□□□	8-188
	CB-RPSEP-MPA□□□	8-188
	CB-ASEP2-MPA□□□	8-124
	CB-CFA-MPA□□□(-RB)	8-124
	CB-PSEP-MPA□□□	8-124
	CB-RCAPC-MPA□□□(-RB)	8-123
	CB-RPSEP-MPA□□□	8-124

モーター・エンコーダーケーブル		
モーター取付け方向変更	MOB/MOL/MOR/MOT	2-381
モーター折返し方向	ML/MR	2-381, 3-658, 4-566, 5-688, 6-85, 6-301, 7-685
	MT	4-566, 6-85, 6-301, 7-685
モーター折返し方向/ケーブル取出し位置	MT□/MR□/ML□	4-567, 6-86
モーメント		1-243, 1-372
漏れ電流		1-372

ゆ		
USBケーブル	CB-SEL-USB030	3-395, 5-692, 8-117, 8-151, 8-165, 8-187, 8-199, 8-212, 8-226, 8-241, 8-254, 8-268, 8-289, 8-306
	USB変換アダプター (ポジションコントローラー用)	RCB-CV-USB
UL規格海外規格		1-352
ユーザーケーブル(IXA用)	CB-IXA-USR□□□-CS	5-859

内容	型式	掲載頁
ユーザーケーブルペア (Sタイプ)	US1/US2/US3/ US4/US5/US6	3-741, 3-742
ユーザーケーブルペア (Mタイプ)	UM1/UM2/UM3/ UM4/UM5/UM6	3-741, 3-742
ユニット製品		5-5, 5-55, 5-581, 7-60, 7-406
よ		
ヨーイング		1-372
ら		
ラジアル荷重		1-23, 1-372
ラジアルシリンダー		1-23
り		
リード		1-372
リニアエンコーダー		1-372
リニアガイド		1-372
リニアサーボタイプ		3-665
リニアモーター		1-372
リレー		1-372
リングコア	ESD-R-25	8-276, 8-277
ろ		
RoHS指令海外規格		1-351
ロータリータイプ		6-187
ロードセル		1-372
ロードセル付き	LCT/LCN	6-85
ローリング		1-372
ロストモーション		1-16, 1-372, 3-50, 4-54, 5-52, 6-34, 7-56
ロッド先端延長仕様	RE	4-572
ロッド先端振れ		1-17, 1-246, 3-51, 4-55, 5-53, 6-35, 7-57
ロッドタイプ		1-17
ロッド不回転精度		1-17, 3-51, 4-55, 5-53, 6-35, 7-57
ロボシリンダーゲートウェイSIO用 接続ユニット		
コントローラーリンクケーブル	CB-RCB-CTL002	8-287
通信ケーブル	CB-RCB-SIO050	8-287
ロボットケーブル		1-372
わ		
Y軸取付け前後位置変更	F1/F2	5-687
Y軸取付け高さ位置変更	H1/H2	5-688

あ

か

さ

た

な

は

ま

や

ら

わ

MEMO

MEMO

A series of horizontal dotted lines for writing.

MEMO

お客様の期待に「心」で応える

製品づくりとサービスを

心をこめて製品をつくること、それは使いやすさや品質の高さなどお客様の「あったらいいな」を想像し、応えることに他なりません。

また、そうした製品の魅力は心のこもったサービスがあってはじめて、お客様の実感や満足へと変わります。

私たちは、このホスピタリティの精神を忘れることなく、お客様の期待に「心」で応える製品づくりとサービスで、事業の発展に貢献いたします。

2007年8月、従来の尾羽工場に隣接した社屋に開発部門、本社管理部門等を移転。開発・生産が一体となった製品開発・量産化を実現し、より高品質の製品化が可能となりました。この新本社社屋の窓には私たちのお客様への思いを込め、「心」という文字をかたどっています。



終わりになき進化のために——。 私たちは変わり続けます。

株式会社アイエイアイは、ロボットの製造・販売を通じて、「工場のCO2削減、省エネ、省力化、コスト低減、生産効率アップ、品質向上、エアレス化」など、さまざまな場面でお客様のご要望にお応えします。

モノづくりの現場を幅広く支えていくために、主に以下の4項目に力を入れ、邁進していきます。

Development

開発力

常に次のステップを見据える姿勢が、無限の可能性を呼ぶ。

アイエイアイでは常に市場ニーズの先を読み、研究開発への積極的な投資をおこなうことで、毎年さまざまな商品を市場に送り出しています。

Products

製品力

現場に最適なシステムを提供する、多彩なバリエーション。

2点間動作に特化した「エレシリンダー®」から、より高性能な「ロボシリンダー®・単軸ロボット」「直交・スカルロボット」まで、お客様の用途にあわせたロボットを多数取り揃えています。

Network

ネットワーク力

国内外に数多くの拠点を構え、お客様の競争力向上に貢献。

国内は30か所の営業所があり、お客様のご要望にいち早くお応えします。
海外市場も13の国と地域の強固なネットワークで対応しています。

Service

サービス力

技術、設備、人、環境…そのすべてがモノづくりを動かす。

「充実のサポート体制、広範な採用実績、先進の生産システムによる短納期、揺るぎない高品質」
お客様の革新を支える安心サービスを提供します。

アイエイアイお客様センター “エイト”

安心とは**24時間対応**のことです



0800-888-0088

FAX.0800-888-0099

《受付時間》 月～金 24時間(月 7:00AM～金 翌朝7:00AM)
土、日、祝日 8:00AM～5:00PM (年末年始を除く)

※上記フリーダイヤルがつかない場合は、こちらをご利用ください (通話料無料)
TEL.0120-119-480 FAX.0120-119-486

株式会社 アイエイアイ

本社	〒424-0103 静岡県静岡市清水区尾羽577-1	TEL 054-364-5105	FAX 054-364-2589
東京営業所	〒105-0014 東京都港区芝3-24-7 芝エクセージビルディング4F	TEL 03-5419-1601	FAX 03-3455-5707
大阪営業所	〒530-0005 大阪市北区中之島6-2-40 中之島インテス14F	TEL 06-6479-0331	FAX 06-6479-0236
名古屋支店			
名古屋営業所	〒460-0008 愛知県名古屋市中区栄5-28-12 名古屋若宮ビル8F	TEL 052-269-2931	FAX 052-269-2933
小牧営業所	〒485-0029 愛知県小牧市中央1-271 大垣共立銀行 小牧支店ビル6F	TEL 0568-73-5209	FAX 0568-73-5219
四日市営業所	〒510-0086 三重県四日市市諏訪栄町1-12 朝日生命四日市ビル6F	TEL 059-356-2246	FAX 059-356-2248
豊田支店			
新豊田営業所	〒471-0034 愛知県豊田市小坂本町1-5-3 朝日生命新豊田ビル4F	TEL 0565-36-5115	FAX 0565-36-5116
安城営業所	〒446-0056 愛知県安城市三河安城町1-9-2 第二東祥ビル3F	TEL 0566-71-1888	FAX 0566-71-1877
盛岡営業所	〒020-0062 岩手県盛岡市長田町6-7 クリエ21ビル7F	TEL 019-623-9700	FAX 019-623-9701
秋田出張所	〒018-0402 秋田県にかほ市平沢字行ヒ森2-4	TEL 0184-37-3011	FAX 0184-37-3012
仙台営業所	〒980-0011 宮城県仙台市青葉区上杉1-6-6 イースタンビル7F	TEL 022-723-2031	FAX 022-723-2032
新潟営業所	〒940-0082 新潟県長岡市千歳3-5-17 センザビル2F	TEL 0258-31-8320	FAX 0258-31-8321
宇都宮営業所	〒321-0953 栃木県宇都宮市東宿郷5-1-16 ルーセントビル3F	TEL 028-614-3651	FAX 028-614-3653
熊谷営業所	〒360-0847 埼玉県熊谷市籠原南1-312 あかりビル5F	TEL 048-530-6555	FAX 048-530-6556
茨城営業所	〒300-1207 茨城県牛久市ひたち野東5-3-2 ひたち野うしく池田ビル2F	TEL 029-830-8312	FAX 029-830-8313
多摩営業所	〒190-0023 東京都立川市柴崎町3-14-2 BOSENビル2F	TEL 042-522-9881	FAX 042-522-9882
甲府営業所	〒400-0031 山梨県甲府市丸の内2-12-1 ミサトビル3F	TEL 055-230-2626	FAX 055-230-2636
厚木営業所	〒243-0014 神奈川県厚木市旭町1-10-6 シャンロック石井ビル3F	TEL 046-226-7131	FAX 046-226-7133
長野営業所	〒390-0852 長野県松本市島立943 ハーモネートビル401	TEL 0263-40-3710	FAX 0263-40-3715
静岡営業所	〒424-0103 静岡県静岡市清水区尾羽577-1	TEL 054-364-6293	FAX 054-364-2589
静浜営業所	〒430-0936 静岡県浜松市中区大工町125 シャンソン浜松ビル7F	TEL 053-459-1780	FAX 053-458-1318
金沢営業所	〒920-0024 石川県金沢市西念3-1-32 西清ビルA棟2F	TEL 076-234-3116	FAX 076-234-3107
滋賀営業所	〒524-0033 滋賀県守山市浮気町300-21 第2小島ビル2F	TEL 077-514-2777	FAX 077-514-2778
京都営業所	〒612-8418 京都府京都市伏見区竹田向代町12	TEL 075-693-8211	FAX 075-693-8233
兵庫営業所	〒673-0898 兵庫県明石市樽屋町8-34 甲南アセット明石第二ビル8F	TEL 078-913-6333	FAX 078-913-6339
岡山営業所	〒700-0973 岡山県岡山市北区下中野311-114 OMOTO-ROOT BLD.101	TEL 086-805-2611	FAX 086-244-6767
広島営業所	〒730-0051 広島県広島市中区大手町3-1-9 広島鯉城通りビル5F	TEL 082-544-1750	FAX 082-544-1751
松山営業所	〒790-0905 愛媛県松山市樽味4-9-22 フォーレスト21 1F	TEL 089-986-8562	FAX 089-986-8563
福岡営業所	〒812-0013 福岡県福岡市博多区博多駅東3-13-21 エフビルWING7F	TEL 092-415-4466	FAX 092-415-4467
大分出張所	〒870-0823 大分県大分市東大道1-11-1 タンネンバウムⅢ 2F	TEL 097-543-7745	FAX 097-543-7746
熊本営業所	〒862-0954 熊本県熊本市中央区神水1-38-33 幸山ビル1F	TEL 096-386-5210	FAX 096-386-5112

IAI America, Inc.

USA Headquarter & Western Region (Los Angeles) : 2690 W. 237th Street, Torrance, CA 90505 (800) 736-1712
Midwest Branch Office (Chicago) : 110 E. State Pkwy, Schaumburg, IL 60173 (800) 944-0333
Southeast Branch Office (Atlanta) : 1220 Kennestone Circle, Suite 108, Marietta, GA 30066 (888) 354-9470

IAI (Shanghai) Co., Ltd.

SHANGHAI JIAHUA BUSINESS CENTER A8-303,808,
Hongqiao Rd. shanghai 200030, China

ホームページ www.iai-robot.co.jp

当カタログに記載されている内容は、製品改良のため予告なしに変更することがあります。

ロボシリンダ/ロボシリンダー/ROBOCYLINDER/エレスリンダ/エレスリンダー/ELECYLINDER/デジタルスピコン/ラジアルシリンダ/ラジアルシリンダー/RADIAL CYLINDER/
パワーコン/パワーコンスカラは株式会社アイエイアイの登録商標です。

IAI Industrieroboter GmbH

Ober der Röth 4, D-65824 Schwalbach am Taunus, Germany

IAI Robot (Thailand) Co., Ltd.

825 PhairojKijja Tower 7th FL, Debaratana RD.,
Bangna Nuea, Bangna, Bangkok 10260, Thailand