



Digest Catalog
2025

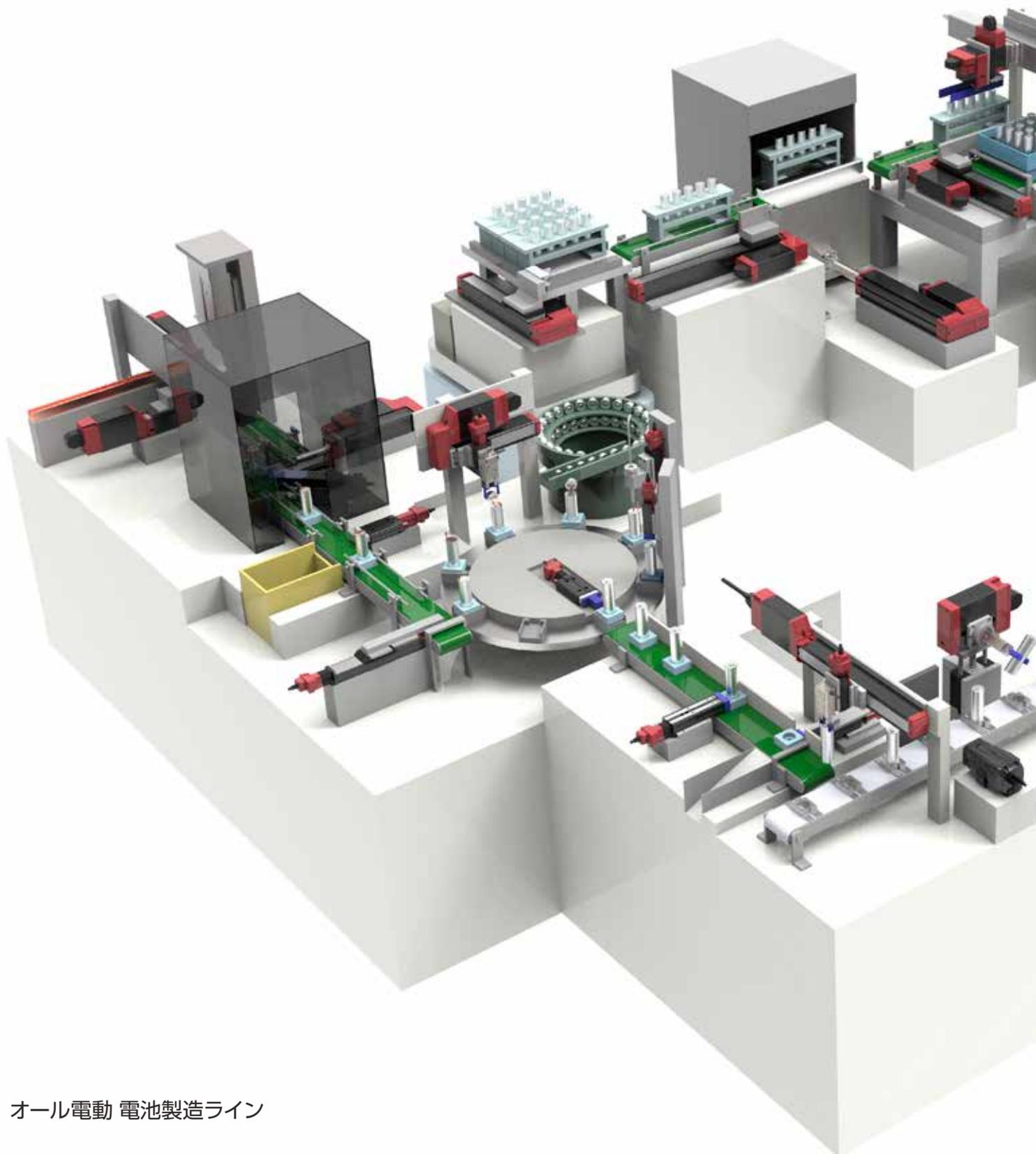


アイエイアイ 産業用ロボット
ダイジェストカタログ

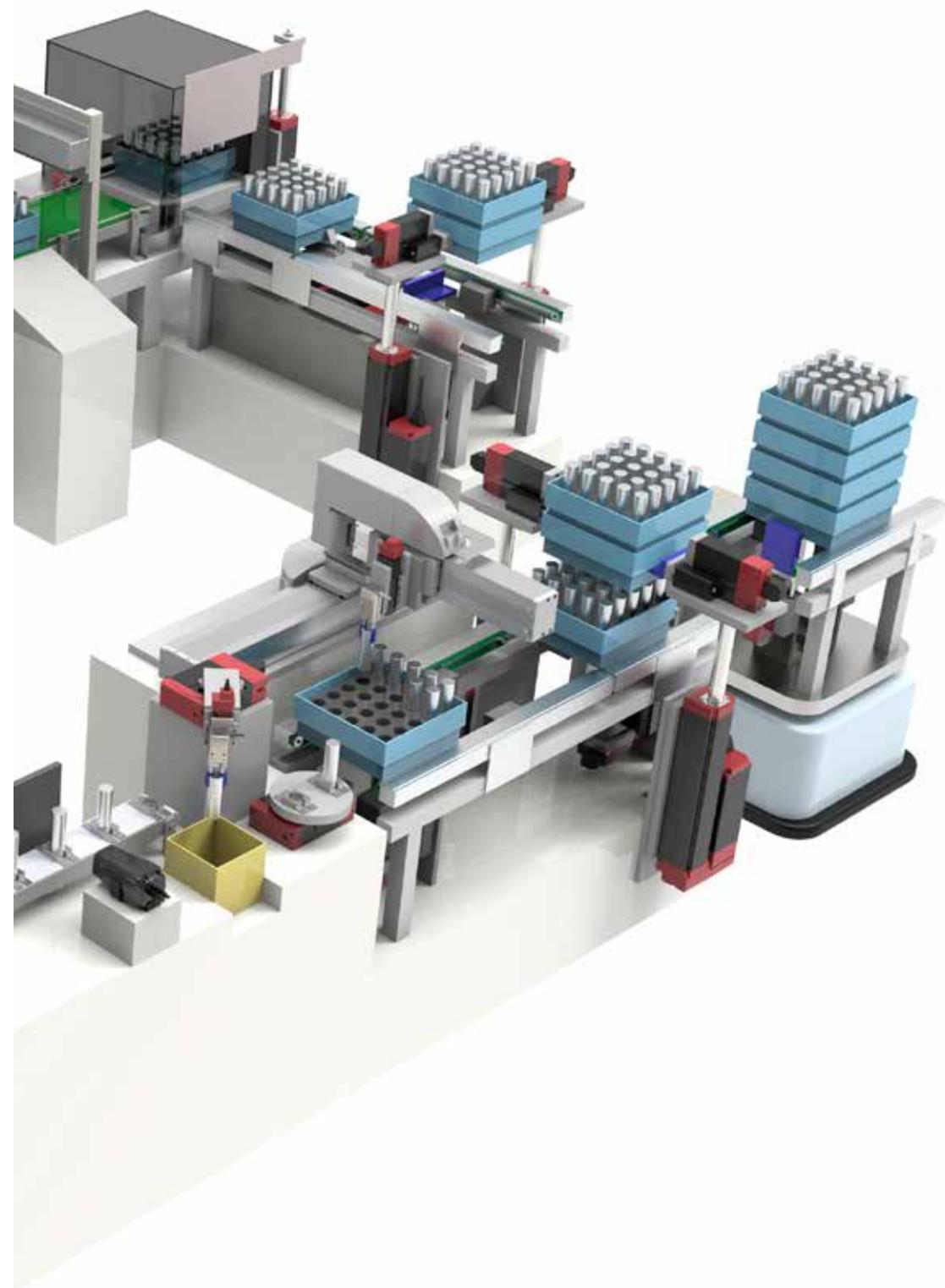
IAI
Quality and Innovation

INDEX

電動アクチュエーター／小型産業用ロボットのリーディングカンパニーとして
アイエイアイは常に市場ニーズの先を読み、毎年さまざまな製品を市場に送り出しています。
現場に最適なシステムを提供する、多彩なバリエーションをご紹介します。



オール電動 電池製造ライン



会社紹介 3

ラインナップ
システム構成 7

エレシリンダー 13

多点位置決め 21

ユニット製品 27

クリーン
防塵防滴 31

コントローラー
制御 35

その他 39

アプリケーション 43

選定サポート 53



小型産業用ロボットのリーディングカンパニー
単軸・直交ロボットシェア世界No.1

会社概要

社名：株式会社アイエイアイ
設立：1976年（昭和51年）4月3日
代表者：代表取締役社長 石田 徹
事業内容：小型産業用ロボットの開発・設計・製造・販売
新しい農業技術の開発（エコファーム部）
従業員数：1,447名（2025年4月現在）

所在地

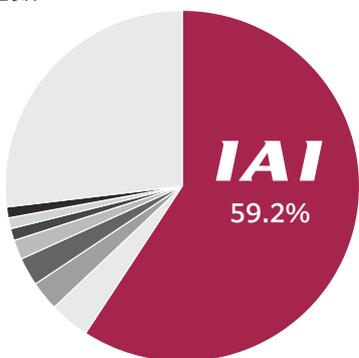
本社・工場：〒424-0114
静岡県静岡市清水区庵原町1210
TEL 054-364-5301(代表)
富士宮工場：〒419-0317
静岡県富士宮市内房1700
TEL 054-429-2500



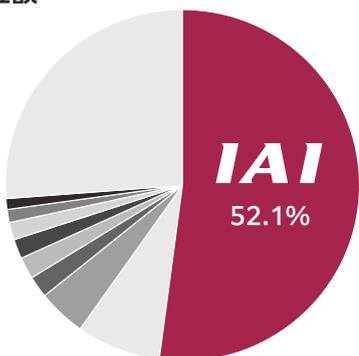
2024年、生産能力増強のため、新工場を稼働させました。
合わせて本社も庵原町へ移転しました。

国内単軸・直交ロボットシェア 2022年実績(富士経済調査)

販売台数



販売金額



社会貢献

ミニロボ (mini Robo)



ミニロボ(miniRobo)は、アイエイアイが開発したサッカー用ロボットです。
子供たちに、モノづくりの楽しさを知ってほしい、そんな思いから生まれました。
定期的に大会も開催されています。

アイエイアイ スタジアム



地元静岡のプロサッカーチーム『清水エスパルス』を応援しています。
2013年、清水エスパルスのホームスタジアムである日本平スタジアムの
ネーミングライツを取得しました。

IAIだからできること

製品ラインナップ

電動アクチュエーター業界No.1の製品ラインナップと多彩なバリエーションをご用意しています。(詳細はP7へ)
さまざまな用途、使用条件に対応できます。



短納期

主要部品を内製しているため、安定した納期が実現できます。

(例)エレシリンダー®



長寿命

摺動部にシール材を使っていないため長寿命です。

(例)エレシリンダー®

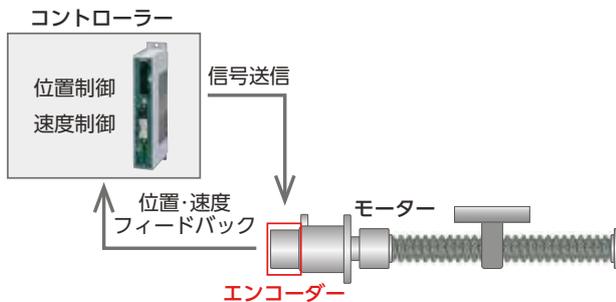
動作条件				
年間稼働日数	稼働時間	移動ストローク	搬送質量	動作サイクル
240日	16時間/日	300mm	水平:12kg	8秒/往復
寿命				
製品仕様	寿命	走行寿命	寿命要因	備考
エレシリンダー® EC-R7	15年	約16,000km	ベアリング 寿命	最高速度: 155mm/s 加減速度: 0.5G

品質向上/サイクルタイム短縮

電動の利点を最大限に活かし、生産性向上に貢献します。

フィードバック制御

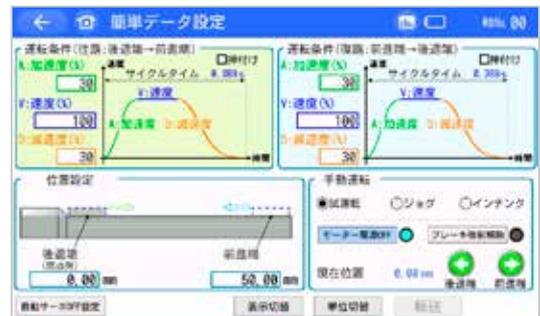
パルスモーターを含むすべてのモーターにエンコーダーを搭載。フィードバック制御で指令値通りに動作し続けます。



- ▼ フィードバック制御
- 位置: 1,000回/秒
- 速度: ~20,000回/秒

AVD制御

速度だけではなく、加速度・減速度をそれぞれ設定できます。速度を上げつつ、動き出しや停止時の衝撃を抑えることができます。



運転条件の略称 AVD

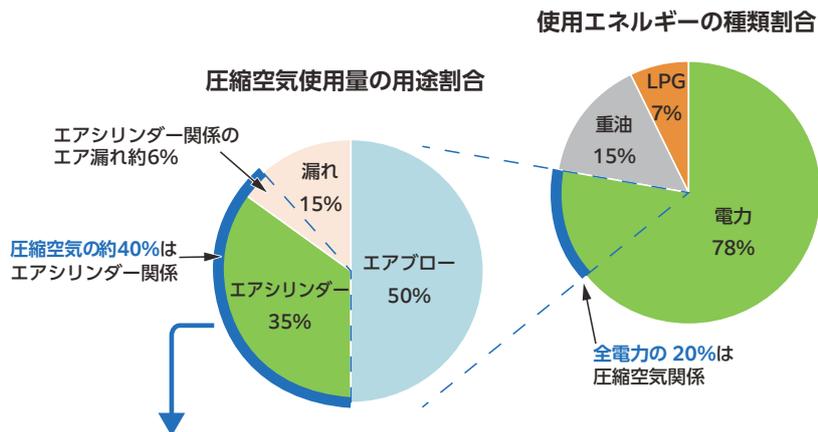
- A: Acceleration : 加速度
- V: Velocity : 速度
- D: Deceleration : 減速度

カーボンニュートラル実現に向けて

省エネ

圧縮空気を使用しないため、効率よく電力を活用することができます。

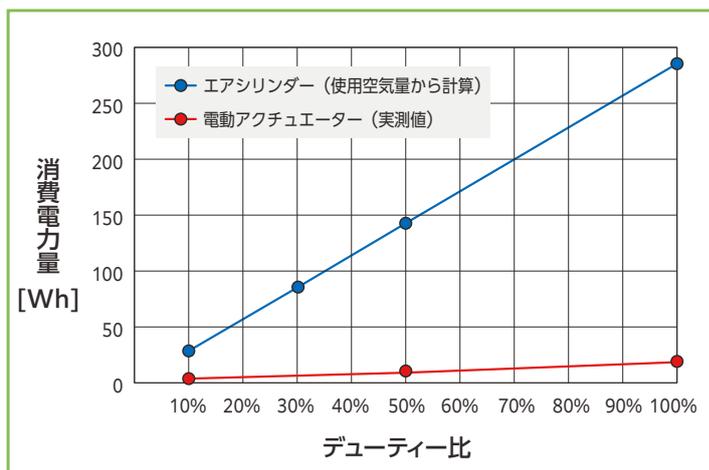
工場の使用エネルギー比率



エアシリンダーの駆動に
工場全体の電力の約8%が使用されている

参考文献：小根山尚武 著
空気圧システムの省エネルギー

エアシリンダーと電動アクチュエーターの消費電力量比較



- * エアシリンダー (φ 25)
エア配管内径 φ 4mm × 2m, ストローク 300mm, 0.4MPa, 300mm/s
- * 電動アクチュエーター (EC-S6H)
水平, ストローク 300mm, 1G, 300mm/s, 12kg 搬送

デューティー比 (稼働率) が高くなるにつれて、
電動アクチュエーターの方が消費電力を抑えることができる

サポート体制

サポート

国内31か所、海外13か国の販売ネットワークによる安心のサポート体制です。
また、24時間対応のコールセンターでお困りごとを解決します。

国内営業所



連絡先は裏表紙をご参照ください。

海外ネットワーク



連絡先はホームページをご参照ください。

コールセンター

アイエイアイお客様センター“エイト”

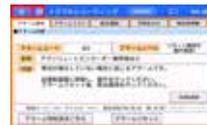
安心とは**24時間対応**のことで

0800-888-0088



【受付時間】 月～金 24時間(月 7:00AM～金 翌朝7:00AM)
土、日、祝日 8:00AM～5:00PM(年末年始を除く)

FAQ



お困りごとを
選択するだけで
スムーズに解決できます。



スマートフォンからも確認できます >>

サービス

導入前の検討から導入後の保守・教育までトータルサポート

検討	選定	導入・立上げ	保守・教育
エアシリンダー 電動化見立てサービス エアシリンダーを電動化したいが、 どうしたら良いかわからないという 方はご相談ください。	特別仕様品対応 (標準品の改造サービス) 標準品をベースにご要望に沿った仕様の 提案、改造に対応します。 	立上げ支援 全国31か所の営業所の専門営業員に よる出張立上げ支援や、製品導入後の アフターサービスにより、安心してご使用 いただけます。 	体験セミナー・メンテナンス 各種講習会、出張セミナー ロボシリンダー体験セミナーや 工場見学会をはじめ、 安全講習、メンテナンス 講習などを積極的に 開催。 出張対応もします。
ショールーム・ 展示会キャラバンカー 実機をご覧になりたい場合や、ご検討 の場として、ショールーム、展示会、キャ ラバンカーでの展示も行っています。	デモ機無料貸出サービス 購入前の検討、装置立上げ準備のため、 ご購入予定の実機に近いデモ機を無料で 貸出いたします。 	プログラム作成支援 お客様ごとに異なる用途や環境に合わ せ、SELプログラム作成から立上げを バックアップします。 	メンテナンス 修理専門窓口 本社工場のメンテナンス・ 修理専門窓口で、 万一のトラブルにも スムーズに対応します。 修理の流れや 申込みはこちらから >>
実験対応 耐環境試験、サイクルタイム測定、位置決め /軌跡精度、押付け力の測定など、お客様の ご要望に応じた実験対応を行っています。			

製品ラインナップ一覧

2点間位置決め(エレシリンダー)

掲載ページ▶P13

タイプ	スライダー	ラジアルシリンダー	ロッド	テーブル	グリッパー	ロータリー	ストッパー	クリーン	防塵防滴
外観									
本体幅	20~188mm	20~108mm	13~148mm	26~88mm	25~138mm	45~185mm	42/93/112/148mm	35~120mm	63/73mm
ストローク	25~2800mm	25~1000mm	10~300mm	10~150mm	2~130mm (片側)	330度	10~50mm	50~2000mm	50~800mm
最大可搬質量	水平 400kg 垂直 120kg	水平 300kg 垂直 150kg	水平 80kg 垂直 19kg	水平 20kg 垂直 7kg	10~1641N (両側最大把持力)	0.6~25.2N (最大トルク)	100kg (最大ワーク質量)	水平 90kg 垂直 55kg	水平 80kg 垂直 19kg
最高速度	2000mm/s	860mm/s	860mm/s	800mm/s	225mm/s	600度/s	350mm/s	1350mm/s	860mm/s

多点位置決め/特殊用途

掲載ページ▶P21

タイプ	スライダー	リニアサーボ	ロッド	ラジアルシリンダー	テーブル	パルスプレスサーボプレス	グリッパー	ロータリー	特殊用途
外観									
本体幅	22~198mm	60~210mm	12~200mm	40~160mm	32~95mm	40~200mm	22~123mm	45~233mm	—
ストローク	25~3200mm	40~4155mm	10~500mm	50~800mm	25~390mm	50~520mm	2~130mm (片側)	330度 360度(多回転)	—
最大可搬質量	水平 400kg 垂直 80kg	水平 120kg	水平 1000kg 垂直 600kg	水平 300kg 垂直 150kg	水平 30kg 垂直 24kg	~50000N (最大押付け力)	10~880N (両側最大把持力)	0.24~75N (最大トルク)	—
最高速度	3000mm/s	2500mm/s	1200mm/s	1500mm/s	1300mm/s	240mm/s	643mm/s	1800mm/s	—

ユニット製品

掲載ページ▶P27

タイプ	直交ロボット	テーブルトップロボット	直交型6軸ロボット	スカラロボット
外観				
軸数	2~6軸	2~4軸	6軸	3~4軸
ベース軸可動範囲	50 ~4155mm	200 ~500mm	50 ~1100mm	180 ~1200mm
最大可搬質量	90kg	30kg	2kg	50kg
最高速度	2500mm/s (ベース軸最高速度)	1200mm/s (ベース軸最高速度)	700mm/s (最大合成速度)	9215mm/s (最大合成速度)

特別仕様品

標準品以外にも、各種特別仕様品の対応を行っています。
ご希望の商品がない場合は担当営業までお問い合わせください。



標準外ストローク/グリース、エアパージ継手取付け、グリースニップルのステンレス仕様など、ご要望の多い特別仕様は左記の冊子にてご案内しています。



コントローラーの特別仕様対応、二次電池製造工程向け製品のご相談も承っております。

クリーン／防塵防滴

掲載ページ▶P31

タイプ	スライダ	ロッド	ラジアルシリンダー	グripper	ロータリー	スカラロボット
外観						
本体幅	40~198mm	28~85mm	45~160mm	42~80mm	45~195mm	3~4軸(軸数)
ストローク	25~2500mm	25~300mm	50~800mm	4~7mm(片側)	330度 360度(多回転)	300~1200mm (アーム長)
最大可搬質量	水平 150kg 垂直 60kg	水平 100kg 垂直 70kg	水平 240kg 垂直 120kg	6.4~102N (両側最大把持力)	0.24~75N (最大トルク)	47kg
最高速度	2000mm/s	630mm/s	630mm/s	600mm/s	1800mm/s	8098mm/s (最大合成速度)

コントローラー

掲載ページ▶P35

製品	RCON	RSEL	REC	PCON-CB/CGB	ACON-CB/CGB	DCON-CB/CGB	SCON2	MSEL	XSEL2	XSEL-RA/SA	XSEL-RAX/SAX (スカラ用)
外観											
接続可能軸数	~16軸	~8軸(ECは16軸)	~16軸	1軸	1軸	1軸	1軸	~4軸	~8軸	~8軸	~8軸
対応モーター											
補間動作	×	○	×	×	×	×	×	○	○	○	○
アイエイ専用プログラム(SEL言語)	不要	必要	不要	不要	不要	不要	不要	必要	必要	必要	必要
対応制御方式	I/O(入出力)	○	×	○	○	○	○	○	○	○	○
	パルス列	×	×	×	○	○	○	×	×	×	×
	フィールドネットワーク	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○

その他(DC24電源／ティーチング他)

掲載ページ▶P39

タイプ	DC24V電源	パソコン専用ティーチングソフト		ティーチングボックス			デジタルスピコン ティーチング	リモスピ	ブレーキ 解除ボックス
	PSA-24(L)	IA-OS	IA-101	TB-02	TB-03	ADTB	TBD-1	TBD-1WL	BKR-01
外観									
概要	アイエイ専用電源 最大5台まで並列接続可能	EC、RECおよび型式に□CONがつくコントローラーに対応	TTAおよび型式に□SELがつくコントローラーに対応	総合カタログ掲載の全機種に対応 安全カテゴリー対応	総合カタログ掲載の全機種に対応 エレシリンダーとの無線通信が可能	電源ユニット付きティーチングボックス 電気配線工事前でも試運転、データ設定が可能	すべてのエレシリンダーに接続可能	エレシリンダーとの無線通信が可能	装置立上げ時、コントローラーに配線をしなくてもアクチュエーターのブレーキ解除が可能

2点間位置決め(エレシリンダー)の場合 … 動作に必要な機器構成は以下の通りです。

構成例

エレシリンダー

選定ソフトで簡単に選定できます。



DC24V電源

エレシリンダーを駆動するための電源です。選定時は、電源容量の算出が必要です。電源カリキュレーターソフトで簡単に計算できます。

【オプション】

≫ P39 ≫P41

アクチュエーターケーブル付き エレシリンダー※1の場合

REC/EC接続ユニットに接続し、かつ無線ティーチング※2を行いたい場合は、インターフェイスボックスと変換ケーブル、電源・I/Oケーブルを別途手配してください。



※1 S□D/S□W/R□W/RR□Wは除く
※2 無線軸動作対応仕様 (WL2) の場合は特注対応

ケーブル

最長10mまで選択できます。エレシリンダーの本体型式で長さを指定してください。

【エレシリンダーに付属】

ティーチングツール

3パターンから選択してください。

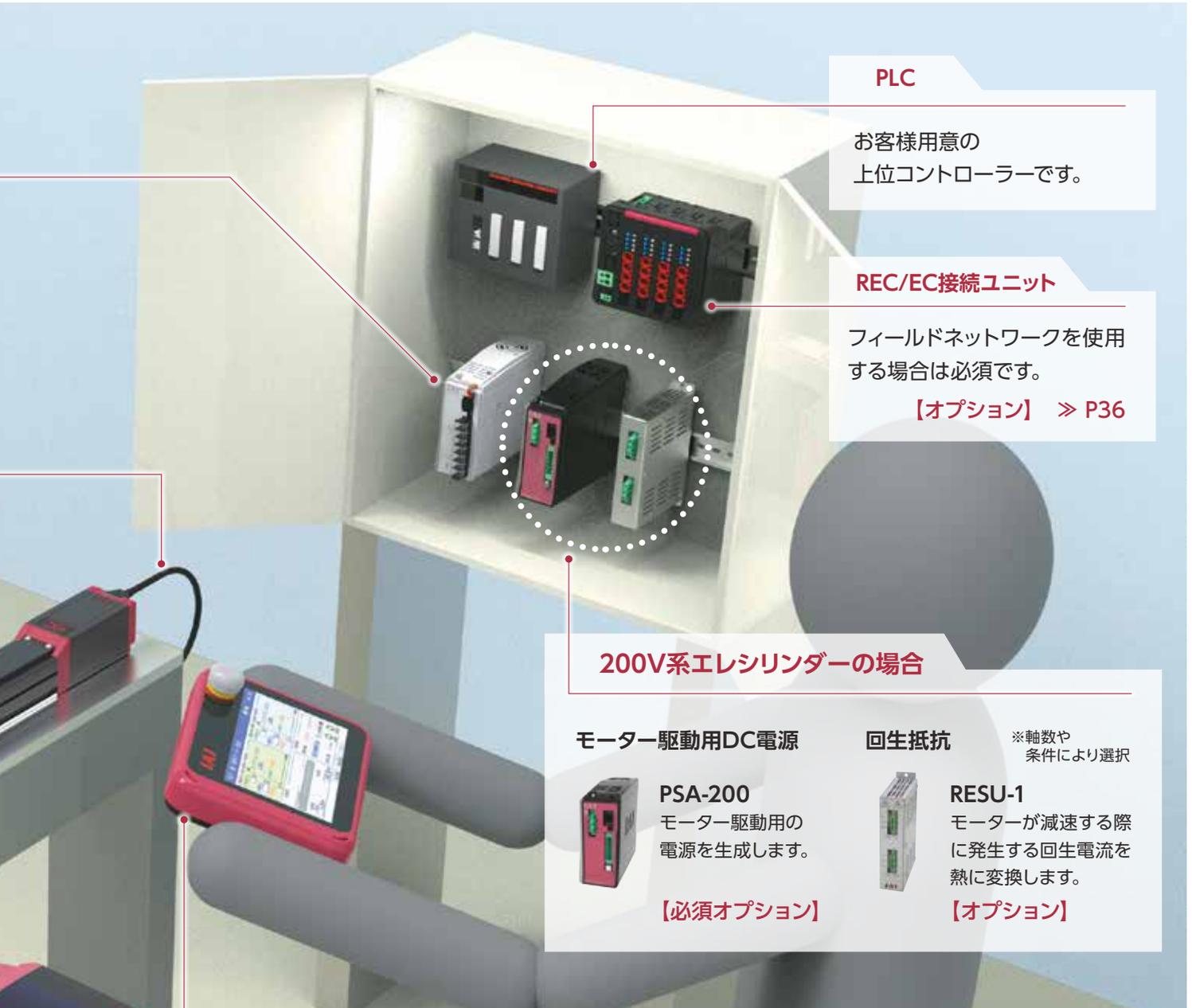
1 IA-OS
(パソコン専用ティーチングソフト)



ポジション入力、試運転、モニター機能などを備えた立上げ支援ソフトです。

【オプション】 ≫ P41

※エレシリンダーはコントローラー内蔵のため、別置きコントローラーは不要です。



PLC

お客様用意の
上位コントローラーです。

REC/EC接続ユニット

フィールドネットワークを使用
する場合は必須です。

【オプション】 >> P36

200V系エレシリンダーの場合

モーター駆動用DC電源



PSA-200
モーター駆動用の
電源を生成します。

【必須オプション】

回生抵抗

※軸数や
条件により選択



RESU-1
モーターが減速する際
に発生する回生電流を
熱に変換します。

【オプション】

2 ティーチングボックス

無線/有線
対応



▲TB-03

パソコンソフトと同様の設定/
操作が無線でも行えます。



▲TB-03E

電源ユニット付きのため、電源
配線工事前でもデータ設定&
試運転が可能です。

【オプション】 >> P40

3 デジタルスピコン ※パラメーター編集不可

リモスピ

無線
専用



▲TBD-1WL

リモコン感覚で
簡単に設定
できます。

デジタルスピコン
ティーチング

有線
専用



▲TBD-1

すべてのエレシ
リンダーに接続
できます。

【オプション】 >> P39

多点位置決め/ユニット製品/クリーン・防塵防滴の場合

… 動作に必要な機器構成は以下の通りです。

構成例

アクチュエーター

選定ソフトで簡単に選定できます。

※ユニット製品は除く



PLC

お客様用意の上位コントローラーです。

I/Oケーブル・コネクタ

コントローラー・PLC間の通信ケーブルです。コントローラーの本体型式で長さを指定してください。

フィールドネットワーク仕様の場合はコネクタのみが付属されます。

【コントローラーに付属】

DC24V電源

24V系アクチュエーターを駆動するための電源です。

選定時は、電源容量の算出が必要です。電源カリキュレーターソフトで簡単に計算できます。

【オプション】

» P39 »P41

モーター・エンコーダーケーブル

アクチュエーター・コントローラー間のケーブルです。アクチュエーターの本体型式で長さを指定してください。

【アクチュエーターに付属】

※テーブルトップロボット(TTA)の場合はコントローラー・電源内蔵のため、別途ご用意いただく必要はありません。

200V系 アクチュエーターの場合

回生抵抗 ※軸数や条件により選択



RESU-1/RESU-2

モーターが減速する際に発生する回生電流を熱に変換します。

【オプション】

コントローラー

アクチュエーターを動作させるために必要なユニットです。

≫P35

ティーチングツール

2パターンから選択してください。

1 パソコン専用ティーチングソフト

IA-OS



型式に"□CON"が付くコントローラーの設定ソフトです。

【オプション】 ≫ P41

IA-101



型式に"□SEL"が付くコントローラーの設定ソフトです。プログラム作成やシミュレーションの際に便利です。

【オプション】 ≫ P42

2 タッチパネル ティーチングボックス



手元でエラー確認や微調整をする際に便利です。

【オプション】 ≫ P40



エレシリンダーとは

エレシリンダーは、電磁弁と同様に ON/OFF 信号だけで動作できるため、電動アクチュエーターを初めて使用する方も簡単に動かすことができます。

- 『簡単』がコンセプトの電動アクチュエーター
- コントローラー内蔵
- プログラムレス

ALL IN ONE



簡単操作

位置、速度、加速度、減速度、押付け力を数値で入力します。

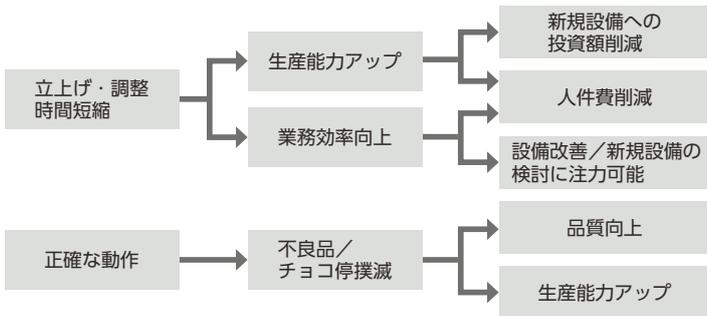


現在位置の
取込みも可能です。

手の届きにくい
場所でもラクラク!

工場のデジタル化 進んでいますか？

- 数値で設定 → どなたでも正確に設定可能
- 数値で管理 → 段取り替えの際もあらかじめ確認した数値を入力するだけ調整軸数が多くても簡単にティーチング可能
- サイクルタイム確認 → 設定ツールの画面上でサイクルタイムの確認が可能



勘や経験に頼らず、確実な調整が可能です。
位置ずれ、速度低下がないため、高品質なものづくりが可能です。

とある日の
A社とB社

PM 17:10

PM 17:20

PM 17:25

PM 22:30

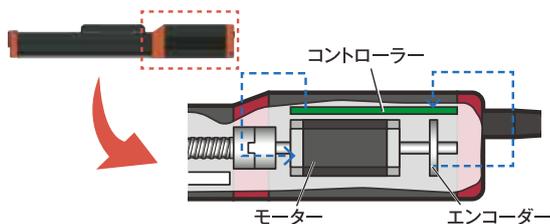
A社
エアシリンダーを使用

B社
エレシリンダーを使用



高性能

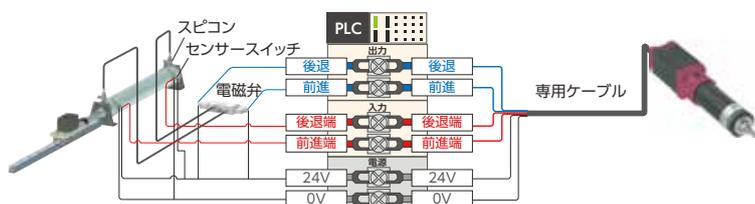
一度設定したら同じ数値で動作し続けます。



- ▼フィードバック制御
 - 位置：1,000回/秒
 - 速度：～20,000回/秒
- ▼設定数値単位
 - 位置：0.01mm
 - 速度：0.01mm/s

省配線

エアシリンダーと同じ配線、PLCラダープログラムで動作できます。



電磁弁のON/OFFと同じ信号で動かせます。

省エネ

消費電力量を抑え、省エネに貢献します。

エアシリンダー



ストローク	300mm
速度	約 300mm/s
負荷質量	30kg
ボア径	φ40
移動距離	300mm
片道移動時間	約 1.2 秒
停止時間	17 秒
設置姿勢	水平

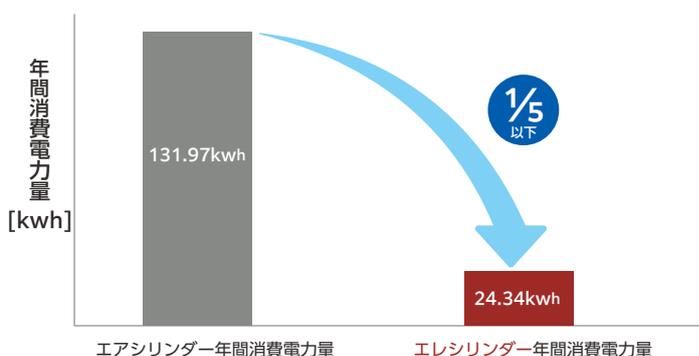
電動(エレスリンダー)



ストローク	300mm
速度	300mm/s
負荷質量	30kg
加減速度	0.3G
移動距離	300mm
片道移動時間	1.2 秒
停止時間	17 秒
設置姿勢	水平

※電動アクチュエーターとエアシリンダーを 250 日、1 日 10h 稼働させた場合の年間消費電力量の比較となります。
 ※工場エア圧力：0.6Mpa レギュレーター出力圧力：0.4Mpa
 ※エレスリンダーの電力量は実験結果に基づいた計算値より算出
 ※エアシリンダーはエアパワーメーター（東京メータ製）による実測値より算出
 ※コンプレッサー効率：69%（弊社工場の数値を使用）

▼年間消費電力量の比較

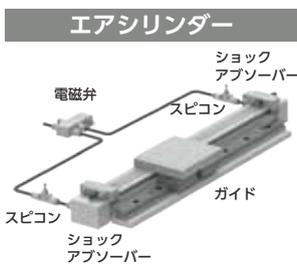


低価格

一般的なエアシリンダーと同額以下です。

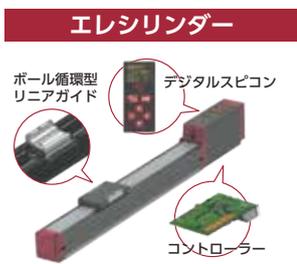
▼ロッドレス型

本体価格はほぼ同額です。
 加えてスピコン、電磁弁などの部品代が不要となります。



- ✓ エアシリンダー本体 (ガイド付き)
- ✓ スピコン
- ✓ ショックアブソーバー
- ✓ 電磁弁

ロッドレスエアシリンダーφ25
ストローク 300mm



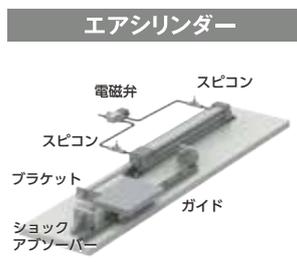
- ✓ エレスリンダー
- 内蔵 { リニアガイド
- { モーター・エンコーダー
- { ボールねじ
- { コントローラー

標準価格 ¥46,800

エレスリンダー
デジタルスピコン付き DS7
ストローク 300mm

▼ロッド型

エレスリンダー（ラジアルシリンダー）は本体に直接ラジアル荷重をかけることができます。
 外付けガイドおよび接続ブラケットが不要となります。
 また、機械設計費 / 組立調整費の削減が可能です。



- ✓ エアシリンダー本体
- ✓ ガイド
- ✓ スピコン
- ✓ ショックアブソーバー
- ✓ 電磁弁

ロッド型エアシリンダーφ25
ストローク 300mm



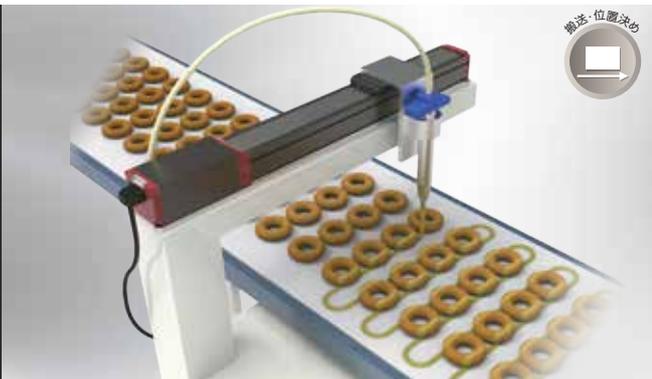
- ✓ エレスリンダー
- 内蔵 { リニアガイド
- { モーター・エンコーダー
- { ボールねじ
- { コントローラー

標準価格 ¥45,300

エレスリンダー
デジタルスピコン付き DDR6
ストローク 300mm

水平方向にワークを移動させる場合や、長い距離を移動する場合に最適です。

エレシリンダー



総合カタログ (2巻)

<https://www.iai-robot.co.jp/download/catalog/index.html>



機種選定ソフト

<https://www.iai-robot.co.jp/sentei/index.html>



納期照会

<https://www.iai-robot.co.jp/product/delivery/scheduled/index.html>



特長

標準的なアクチュエーターの形状で本体上面のスライダーに搬送物を取付けて動作させます。アイエイアイ製品は、ベース一体型のボール循環型リニアガイドを内蔵しているため、ローリング方向のモーメントに強いことが特長です。

- 豊富なラインナップ…手のひらサイズから水平 400kg 可搬の大型サイズまで
- 安定した位置決め…ガイドがベースに圧入されているため、ガイド部のガタつきの心配なし
ガイドの変異が少ないため、位置決め装置としての安定性◎



(例) 高剛性タイプ

ラインナップ



超小型 EC-SL3
Type

24V
パルス
モーター

低価格
小型

- 手のひらサイズの超小型タイプ

本体幅	35mm
ストローク	50~200mm
最大可搬質量	水平2kg/垂直0.7kg
最高速度	200mm/s

標準 EC-S□(A)
Type

24V
パルス
モーター

低価格
長尺
高推力

- 全6サイズ

本体幅	20~85mm
ストローク	25~1500mm
最大可搬質量	水平80kg/垂直55kg
最高速度	1200mm/s

高剛性 EC-S□AH
Type

24V
パルス
モーター

低価格
長尺
高剛性

- 4列ゴシックアークリニアガイドの高剛性タイプ

本体幅	63/75/85mm
ストローク	50~2000mm
最大可搬質量	水平110kg/垂直55kg
最高速度	1440mm/s

ワイド EC-WS□
Type

24V
パルス
モーター

低価格
高剛性

- ワイドボディの高剛性タイプ

本体幅	100/120mm
ストローク	50~800mm
最大可搬質量	水平62kg/垂直13.5kg
最高速度	1000mm/s

ベルト駆動 EC-B□
Type

24V
パルス
モーター

200V
ACサーボ
モーター

低価格
長尺
高速

- ベルト駆動の長尺アクチュエーター

本体幅	63~89mm
ストローク	300~2600mm
最大可搬質量	水平25kg
最高速度	2000mm/s

大型 EC-S1□
Type

200V
ACサーボ
モーター

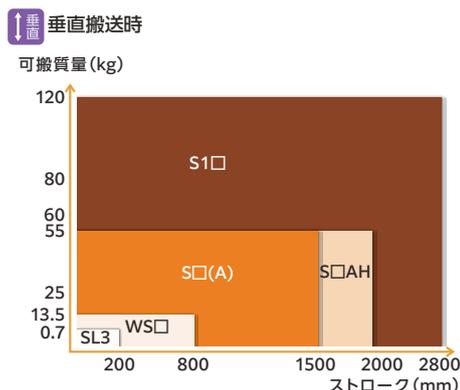
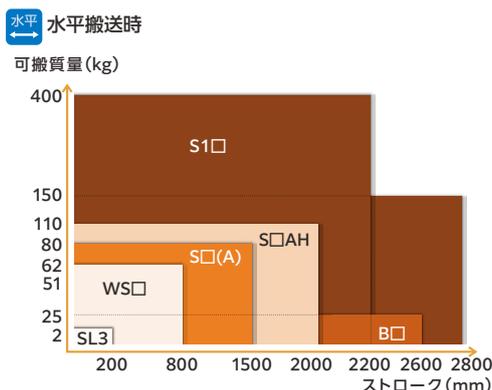
低価格
長尺
高剛性
高推力
高速

- 高推力の大型アクチュエーター

本体幅	100~188mm
ストローク	100~2800mm
最大可搬質量	水平400kg/垂直120kg
最高速度	2000mm/s

スペック概要

ストロークと可搬質量の相関図



エレシリンダー



総合カタログ (2巻)
<https://www.iai-robot.co.jp/download/catalog/index.html>



機種選定ソフト
<https://www.iai-robot.co.jp/sentei/index.html>



納期照会
<https://www.iai-robot.co.jp/product/delivery/scheduled/index.html>



特長

ロッドタイプの本体にスライダータイプと同様のボール循環型リニアガイドを内蔵しています。
ラジアル荷重、偏荷重をシリンダー本体で直接受けることができます。

- 直進性…リニアガイドを内蔵した一体構造のため先端振れが抑えられる
- 高推力…最大可搬水平300kg/垂直150kg、最大押付け力6000Nまで対応



(例) 高剛性タイプ

ラインナップ



標準 EC-RR□
Type



● 全7サイズ
本体幅 20~108mm
ストローク 25~800mm
最大可搬質量 水平300kg/垂直150kg
最高速度 860mm/s

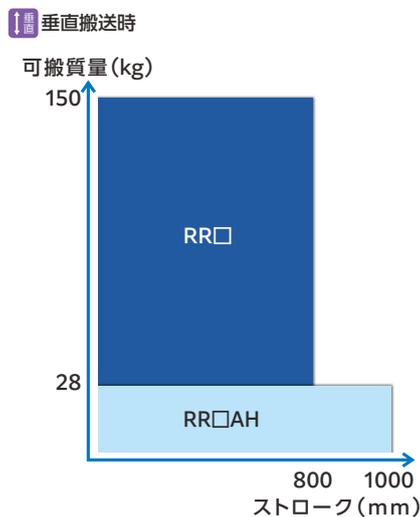
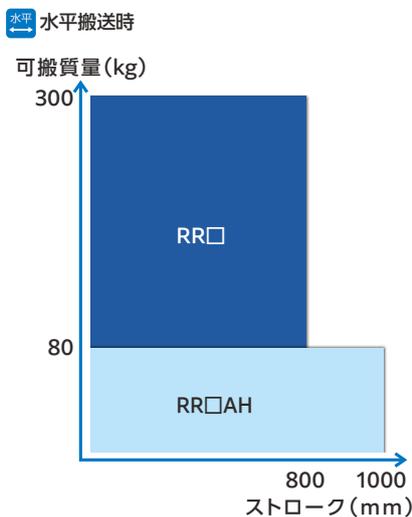
高剛性 EC-RR□AH
Type



● 4列ゴシックアークリニアガイドの高剛性タイプ
本体幅 63/75mm
ストローク 50~1000mm
最大可搬質量 水平80kg/垂直28kg
最高速度 860mm/s

スペック概要

ストロークと可搬質量の相関図



エレシリンダー



総合カタログ (2巻)
<https://www.iai-robot.co.jp/download/catalog/index.html>



機種選定ソフト
<https://www.iai-robot.co.jp/sentei/index.html>



納期照会
<https://www.iai-robot.co.jp/product/delivery/scheduled/index.html>



特長

[ロッドタイプ]

ロッド型エアシリンダーと同様にロッド部が動作する安価なアクチュエーターです。

- 豊富なラインナップ
超小型/薄型/ガイド付きタイプ、リフター用途に最適なボールプッシュ付きタイプなど用途に合わせて選択可能

[テーブルタイプ]

本体上面のテーブルが動作します。テーブル部にボール循環型リニアガイドを内蔵しているため、あらゆる方向の負荷モーメントに対応できます。

- コンパクト
手のひらサイズのボディーにガイド、モーター、エンコーダー、コントローラーを内蔵



ラインナップ

ロッドタイプ

ワイヤ	超小型	標準	細小型	ダブルガイド
EC-WER1 Type	EC-GDB3 Type	EC-R6/R7 Type	EC-RP□/GS4/GD□ Type	EC-SRGC9/SRG6/SRG11/15 Type
●ワイヤ駆動タイプ 本体幅 13mm ストローク 10/20mm 最大可搬質量 水平0.75kg/垂直0.25kg 最高速度 設置値100mm/s 実測値91mm/s	●手のひらサイズの超小型タイプ 本体幅 42mm ストローク 10~50mm 最大可搬質量 水平2kg/垂直0.8kg 最高速度 200mm/s	●円筒型ロッドタイプ 本体幅 63/73mm ストローク 50~300mm 最大可搬質量 水平80kg/垂直19kg 最高速度 860mm/s	●全長短縮タイプ 本体幅 28~112mm ストローク 30~150mm 最大可搬質量 水平35kg/垂直6.5kg 最高速度 800mm/s	●ボールプッシュ付きタイプ 本体幅 93/112/148mm ストローク 50~300mm 最大可搬質量 水平60kg/垂直12.5kg 最高速度 800mm/s

ロッドタイプ

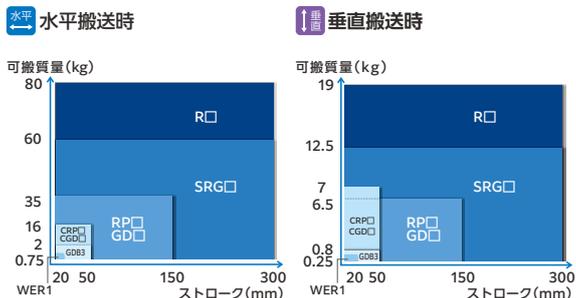
薄型
EC-CRP□/CGD□ Type
●中空モーター搭載の薄型タイプ 本体幅 36~110mm ストローク 30/50mm 最大可搬質量 水平16kg/垂直7kg 最高速度 200mm/s

テーブルタイプ

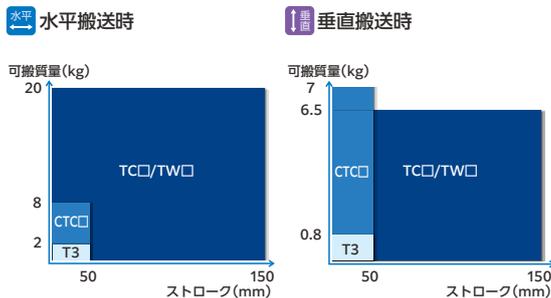
超小型	細小型	薄型
EC-T3 Type	EC-TC□/TW□ Type	EC-CTC3/CTC5 Type
●手のひらサイズの超小型タイプ 本体幅 32mm ストローク 10~50mm 最大可搬質量 水平2kg/垂直0.8kg 最高速度 200mm/s	●全長短縮タイプ 本体幅 26~88mm ストローク 30~150mm 最大可搬質量 水平20kg/垂直6.5kg 最高速度 800mm/s	●中空モーター搭載の薄型タイプ 本体幅 36/52mm ストローク 30/50mm 最大可搬質量 水平8kg/垂直7kg 最高速度 200mm/s

スペック概要 ストロークと可搬質量の相関図

[ロッドタイプ]



[テーブルタイプ]



仕様詳細

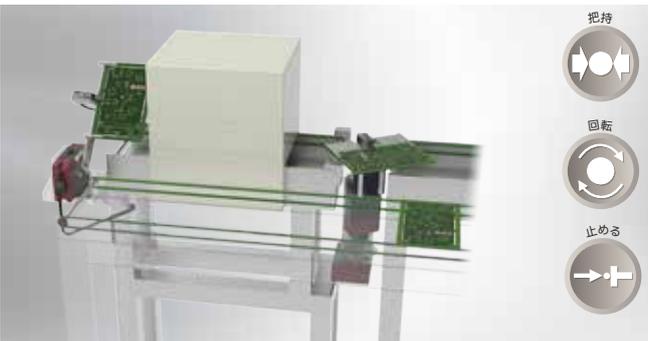
ロッドタイプ



テーブルタイプ



エレシリンダー



総合カタログ (2巻)

<https://www.iai-robot.co.jp/download/catalog/index.html>



機種選定ソフト

<https://www.iai-robot.co.jp/sentei/index.html>



納期照会

<https://www.iai-robot.co.jp/product/delivery/scheduled/index.html>



特長

[グリッパー]

把持力を1%単位で調整できます。

● 簡単設定

把持力、待機位置、把持開始点を入力するだけ



[ロータリー]

コントローラーを内蔵しつつ、高さを抑えたロータリーアクチュエーターです。

● コントローラー内蔵

加減速度の設定が可能のため、高速回転でもスムーズに停止

[ストッパー]

エア源のないコンベヤのワーク停止に最適です。

● すべりブッシュ構造

すべりブッシュのため、ラジアル方向の荷重に対応



ラインナップ

グリッパー

ワイヤ EC-WEGR2



●ワイヤ駆動タイプ

本体幅	25mm
ストローク(片側)	2mm
最大把持力(両側)	10N

グリッパー EC-GRB(P)□



●縦型タイプ

本体幅	81~130mm
ストローク(片側)	10~20mm
最大把持力(両側)	28~360N

グリッパー EC-GRC6/GRC7



●扁平型タイプ

本体幅	60/70mm
ストローク(片側)	10~40mm
最大把持力(両側)	36~350N

グリッパー EC-GRST□



●ロングストローク

本体幅	35~73mm
ストローク(片側)	25~130mm
最大把持力(両側)	125~1641N

グリッパー

グリッパー EC-GRTR14□



●3ツ爪

本体幅	φ138mm
ストローク(1フィンガー)	15mm
最大把持力(3フィンガー)	950N

ロータリー

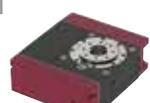
ロータリー EC-RTB4



●縦型タイプ

本体幅	45mm
動作範囲	0~330度
最大トルク	0.6N
許容慣性モーメント	~0.011kg・m ²

ロータリー EC-RTC□



●扁平型タイプ

本体幅	90~185mm
動作範囲	0~330度
最大トルク	1.5~25.2N
許容慣性モーメント	~0.49kg・m ²

ストッパー

ストッパー EC-GDS3



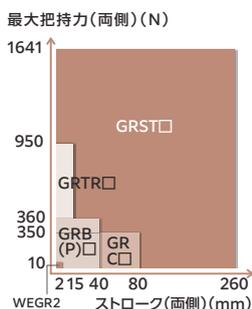
●手のひらサイズの超小型タイプ

本体幅	42mm
ストローク	10~30mm
最大ワーク質量	8kg

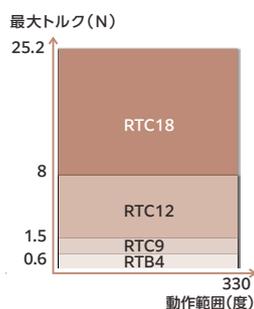
スペック概要

ストロークと最大把持力/動作範囲と最大トルクの相関図

[グリッパー]



[ロータリー]



仕様詳細

グリッパー



ロータリー



ストッパー



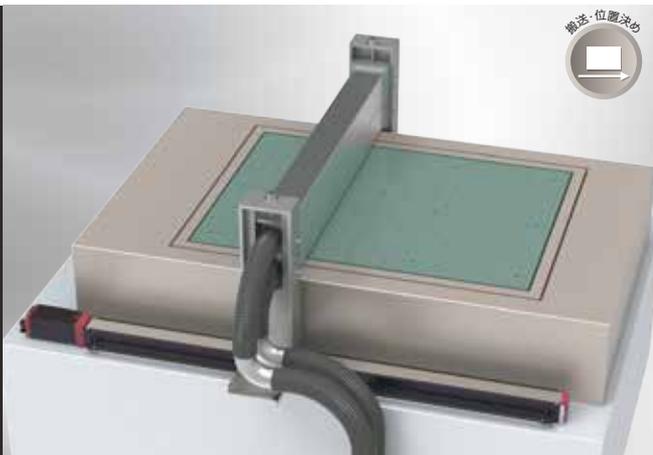
ストッパー EC-ST9/STC9 ST11/15



●3サイズから選択可能

本体幅	93/112/148mm
ストローク	30~50mm
最大ワーク質量	100kg

エレシリンダー



総合カタログ (2巻)
<https://www.iai-robot.co.jp/download/catalog/index.html>



機種選定ソフト
<https://www.iai-robot.co.jp/sentei/index.html>



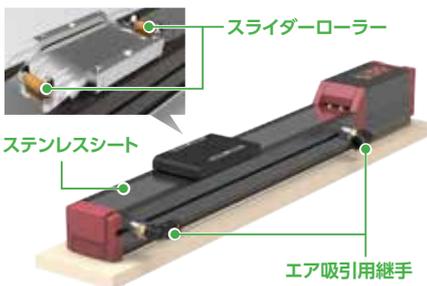
納期照会
<https://www.iai-robot.co.jp/product/delivery/scheduled/index.html>



特長

ISOクラス2.5/3に対応しているため、クリーン環境下での搬送に最適です。(ISO 14644-1)

- 豊富なラインナップ…コンパクトタイプから水平80kgの高可搬タイプまで
- 設置姿勢の制限なし…密閉構造のため、垂直設置や横立て設置でも使用可能



ISOクラス2.5とは…?
 1㎡の中に0.1μm以上のゴミが316個以下の環境を指します。

低発塵構造

- ・上面のステンレスシート
- ・本体内部のエア吸引
- ・スライダー部のローラー構造
- ・低発塵グリース (ボールねじ/ガイド部)

ラインナップ



標準 EC-S□(A)CR
 Type

24μmフルスリット
 低価格
 長尺
 高剛性

- 全5サイズ
- ISOクラス3 (ISO 14644-1規格)

本体幅	35~85mm
ストローク	50~1500mm
最大可搬質量	水平80kg/垂直55kg
最高速度	1200mm/s

高剛性 EC-S□AHCR
 Type

24μmフルスリット
 低価格
 長尺
 高剛性

- 4列ゴシックアークリニアガイドの高剛性タイプ
- ISOクラス2.5 (ISO 14644-1規格)

本体幅	63/75/85mm
ストローク	50~2000mm
最大可搬質量	水平90kg/垂直55kg
最高速度	1350mm/s

ワイド EC-WS□CR
 Type

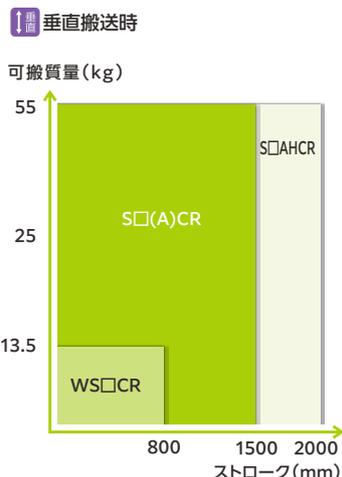
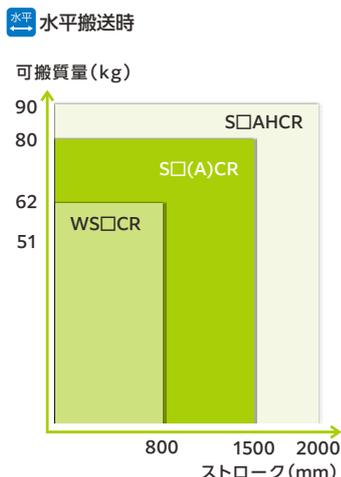
24μmフルスリット
 低価格
 高剛性

- ワイドボディの高剛性タイプ
- ISOクラス3 (ISO 14644-1規格)

本体幅	100/120mm
ストローク	50~800mm
最大可搬質量	水平62kg/垂直13.5kg
最高速度	900mm/s

スペック概要

ストロークと可搬質量の相関図



エレシリンダー



総合カタログ (2巻)
<https://www.iai-robot.co.jp/download/catalog/index.html>



機種選定ソフト
<https://www.iai-robot.co.jp/sentei/index.html>



納期照会
<https://www.iai-robot.co.jp/product/delivery/scheduled/index.html>



特長

IP40~67に対応しているため、水や粉塵が舞う環境下でもご使用いただけます。
 加工機や食品機械、洗浄機などに採用されています。

- グリースオプション…オプションで食品機械用グリースの選択が可能
- ガイダー一体型…スライダータイプ/ラジアルシリンダーは標準環境仕様と同様にボール循環型リニアガイドが内蔵されているため、ローリング方向のモーメント荷重にも対応可能

保護等級表示	防塵仕様	防塵防滴仕様	防塵防滴仕様
第1示性数字 人体および固形異物に対する保護	S□D	S□W	S□W (ワイヤールーフ付仕様) GRBP□W
第2示性数字 水の浸入に対する保護	IP40	IP43	IP54相当
第1示性数字内容	直径または厚さ1.0mmを超える工具、ワイヤーなどの固形物が侵入しない。	厚さ1.0mm	動作に影響を及ぼす以上の粉じんが内部に侵入しない。
第2示性数字内容	無保護	防雨形 鉛直から60°の範囲で落ちてくる水滴によって有害な影響を受けない。60°	防沫形 いかなる方向からの水の飛沫を受けても有害な影響を受けない。60°

ラインナップ

標準 Type
 スライダータイプ
 EC-S□D/S□W



● IP40~54相当

本体幅	63/73mm
ストローク	50~800mm
最大可搬質量	水平51kg/垂直19kg
最高速度	860mm/s

標準 Type
 ロッドタイプ
 EC-R□W



● IP67

本体幅	63/73mm
ストローク	50~300mm
最大可搬質量	水平80kg/垂直19kg
最高速度	860mm/s

標準 Type
 ラジアルシリンダー®
 EC-RR□W



● IP67

本体幅	63/73mm
ストローク	65~315mm
最大可搬質量	水平80kg/垂直19kg
最高速度	860mm/s

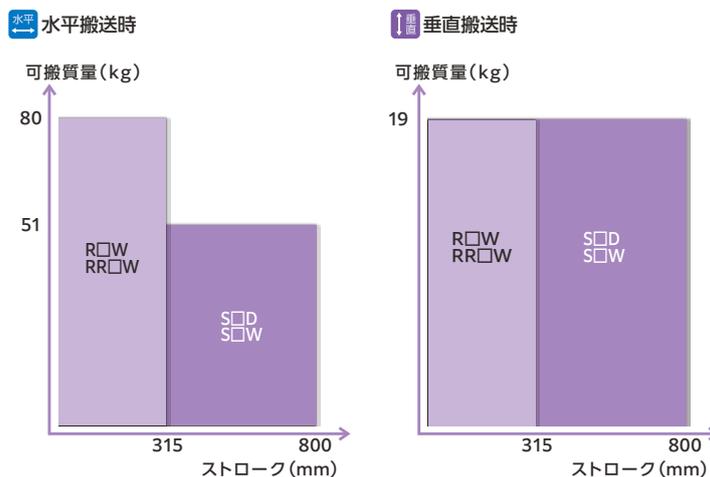
標準 Type
 グリッパ
 EC-GRBP□W



● IP54相当

本体幅	89~137mm
ストローク(片側)	10~20mm
最大把持力(両側)	36~258N

スペック概要 ストロークと可搬質量の相関図



仕様詳細



ロボシリンダー 単軸ロボット



総合カタログ (3巻)
<https://www.iai-robot.co.jp/download/catalog/index.html>



機種選定ソフト
<https://www.iai-robot.co.jp/sentei/index.html>



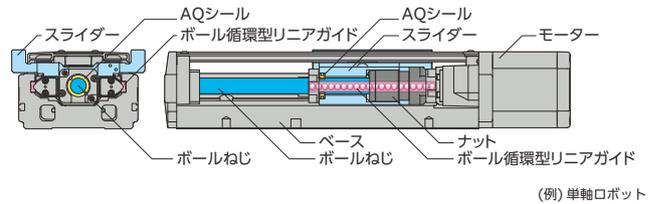
納期照会
<https://www.iai-robot.co.jp/product/delivery/scheduled/index.html>



特長

標準的なアクチュエーターの形状で本体上面のスライダーに搬送物を取付けて動作させます。アイエイアイ製品は、ベース一体型のボール循環型リニアガイドを内蔵しているため、ローリング方向のモーメントに強いことが特長です。

- 豊富なラインナップ
コンパクトタイプから長ストロークで低価格のベルト駆動タイプ、マルチスライダー対応タイプなど用途に合わせた選択が可能
- 安定した位置決め
ガイドがベースに圧入されているため、ガイド部のガタつきの心配なし
ガイドの変異が少ないため、位置決め装置としての安定性◎
- 高精度
繰返し位置決め精度3μmまで対応
走り精度や組合わせ時の高精度位置決めを必要とする装置に最適



(例) 単軸ロボット

ラインナップ

仕様詳細

スライダー



リニアサーボ



ロボシリンダー RCP6 Series RCP6-SA□/ HSA□/WSA□



- 全8サイズ
 - モーター折返しタイプも選択可能
- | | |
|--------|----------------|
| 本体幅 | 40~160mm |
| ストローク | 50~1500mm |
| 最大可搬質量 | 水平100kg/垂直55kg |
| 最高速度 | 1440mm/s |



ロボシリンダー RCP5 Series RCP5-BA□



- ベルト駆動タイプ
 - モーター上付き/下付きの選択が可能
- | | |
|--------|------------|
| 本体幅 | 40~70mm |
| ストローク | 300~2600mm |
| 最大可搬質量 | 水平16kg |
| 最高速度 | 1600mm/s |



ロボシリンダー RCP3 Series RCP3-SA2□



- 本体幅22mm~のコンパクトタイプ
- | | |
|--------|----------|
| 本体幅 | 22/28mm |
| ストローク | 25~150mm |
| 最大可搬質量 | 水平1kg |
| 最高速度 | 300mm/s |



ロボシリンダー RCS4 Series RCS4-SA□/ HSA□/WSA□



- 全8サイズ
 - モーター折返しタイプも選択可能
- | | |
|--------|----------------|
| 本体幅 | 40~160mm |
| ストローク | 50~1100mm |
| 最大可搬質量 | 水平120kg/垂直50kg |
| 最高速度 | 2200mm/s |



単軸ロボット
ISB
Series



- 高精度タイプ
(繰返し位置決め精度: ±3μm)も選択可能

本体幅	90~198mm
ストローク	100~3000mm
最大可搬質量	水平400kg/垂直80kg
最高速度	2500mm/s

単軸ロボット
ISDB
Series



- ステンレスシートが付いた簡易防塵タイプ

本体幅	90~150mm
ストローク	100~1600mm
最大可搬質量	水平120kg/垂直40kg
最高速度	2200mm/s

単軸ロボット
NSA
Series



- ナット回転タイプ
- マルチスライダも選択可能

本体幅	125~198mm
ストローク	300~3000mm
最大可搬質量	水平120kg
最高速度	2500mm/s

単軸ロボット
IFA
Series



- ベルト駆動タイプ
- モーター上付き/水平/下付きを選択可能

本体幅	105/134mm
ストローク	200~3200mm
最大可搬質量	水平40kg
最高速度	3000mm/s

単軸ロボット
LSA/LSAS
Series

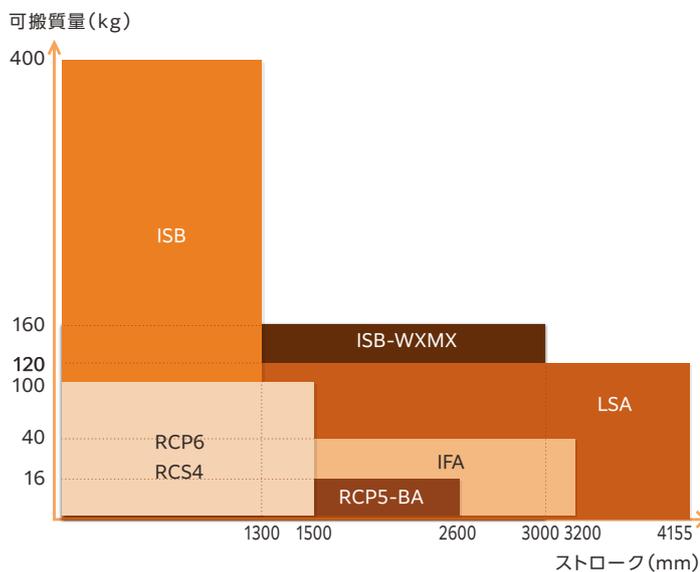


- リニアサーボタイプ
- マルチスライダも選択可能

本体幅	60~210mm
ストローク	40~4155mm
最大可搬質量	水平120kg
最高速度	2500mm/s

スペック概要 ストロークと可搬質量の相関図

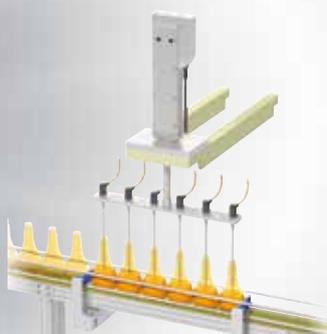
水平搬送時



垂直搬送時



ロボシリンダー



総合カタログ (4巻)
<https://www.iai-robot.co.jp/download/catalog/index.html>



機種選定ソフト
<https://www.iai-robot.co.jp/sentei/index.html>



納期照会
<https://www.iai-robot.co.jp/product/delivery/scheduled/index.html>



特長

[ロッドタイプ]

ロッド型エアシリンダーと同様にロッド部が動作する安価なアクチュエーターです。

- 豊富なラインナップ
ペンサイズから最大押付け力2tまで用途に合わせて選択可能

[ラジアルシリンダー]

ロッドタイプの本体にボール循環型リニアガイドを内蔵しています。ラジアル荷重、偏荷重をシリンダー本体で直接受けることができます。

- 直進性
リニアガイドを内蔵した一体構造のため先端振れが抑えられる

ラインナップ

ロボシリンダー RCP6 Series RCP6-RA□/RRA□/WRA□



- 全8サイズ
 - モーター折返しタイプも選択可能
- | | |
|--------|----------------|
| 本体幅 | 40~160mm |
| ストローク | 50~800mm |
| 最大可搬質量 | 水平100kg/垂直70kg |
| 最高速度 | 1120mm/s |

ロボシリンダー RCP5 Series RCP5-RA10□



- 高推カタイプ
 - モーター折返しタイプも選択可能
- | | |
|--------|-----------------|
| 本体幅 | 108mm |
| ストローク | 50~800mm |
| 最大可搬質量 | 水平300kg/垂直150kg |
| 最高速度 | 250mm/s |

ロボシリンダー RCP3 Series RCP3-RA2□



- コンパクトな細小型タイプ
- | | |
|--------|---------------|
| 本体幅 | 22/28mm |
| ストローク | 25~150mm |
| 最大可搬質量 | 水平8kg/垂直2.5kg |
| 最高速度 | 300mm/s |

ロボシリンダー RCP2 Series RCP2-SR□4R



- 全長短縮タイプ
 - ガイド付きタイプも選択可能
- | | |
|--------|---------------|
| 本体幅 | 44/45mm |
| ストローク | 20~200mm |
| 最大可搬質量 | 水平35kg/垂直15kg |
| 最高速度 | 250mm/s |

ロボシリンダー RCD Series RCD



- 断面サイズ□12mmの超小型タイプ
- | | |
|--------|-----------------|
| 本体幅 | 12mm |
| ストローク | 10~30mm |
| 最大可搬質量 | 水平0.7kg/垂直0.3kg |
| 最高速度 | 300mm/s |

ロボシリンダー RCS4 Series RCS4-RA□/RRA□/WRA□



- 全8サイズ
 - モーター折返しタイプも選択可能
- | | |
|--------|----------------|
| 本体幅 | 40~160mm |
| ストローク | 50~800mm |
| 最大可搬質量 | 水平100kg/垂直72kg |
| 最高速度 | 1500mm/s |

ロボシリンダー RCA2 Series RCA2



- 全長短縮タイプ
 - ガイド付きタイプも選択可能
- | | |
|--------|---------------|
| 本体幅 | 28~72mm |
| ストローク | 30~75mm |
| 最大可搬質量 | 水平6kg/垂直1.5kg |
| 最高速度 | 300mm/s |

ロボシリンダー RCS3 Series RCS3-RS15R/20R



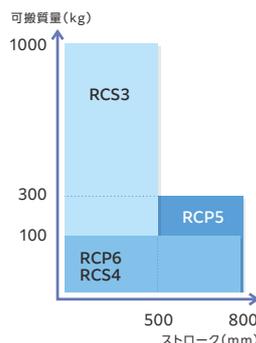
- 最大2tの押付け力
- | | |
|--------|------------------|
| 本体幅 | 150/200mm |
| ストローク | 100~500mm |
| 最大可搬質量 | 水平1000kg/垂直600kg |
| 最高速度 | 400mm/s |



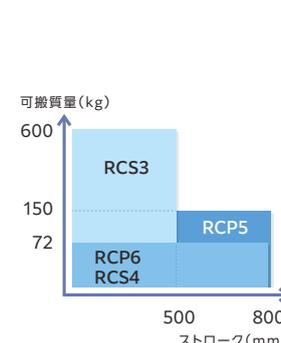
スペック概要

ストロークと可搬質量の相関図

水平搬送時



垂直搬送時



ロボシリンダー



総合カタログ (4巻)

<https://www.iai-robot.co.jp/download/catalog/index.html>



機種選定ソフト

<https://www.iai-robot.co.jp/sentei/index.html>



納期照会

<https://www.iai-robot.co.jp/product/delivery/scheduled/index.html>

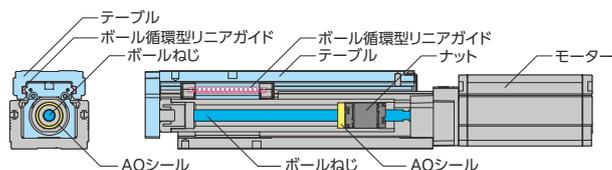


特長

本体上面のテーブルが動作します。テーブル部にボール循環型リニアガイドを内蔵しているため、あらゆる方向の負荷モーメントに対応できます。左右からワークを挟込むクランプ用途やワークの幅寄せ機構、直交組合わせ軸の垂直軸などに採用されています。

● 豊富なラインナップ

高負荷モーメント対応タイプからナット回転のコンパクトサイズまで用途に合わせて選択可能



ラインナップ



ロボシリンダー RCP6-TA□ RCP6 Series



- 全3サイズ
- モーター折返しタイプも選択可能

本体幅	40~70mm
ストローク	25~390mm
最大可搬質量	水平30kg/垂直24kg
最高速度	1120mm/s

ロボシリンダー RCS4-TA□ RCS4 Series



- 全3サイズ
- モーター折返しタイプも選択可能

本体幅	40~70mm
ストローク	25~390mm
最大可搬質量	水平30kg/垂直24kg
最高速度	1300mm/s

ロボシリンダー RCA2-T□ RCA2 Series



- 全長短縮タイプ

本体幅	32~71mm
ストローク	30/50mm
最大可搬質量	水平6kg/垂直1.5kg
最高速度	300mm/s

ロボシリンダー RCS2-T□ RCS2 Series



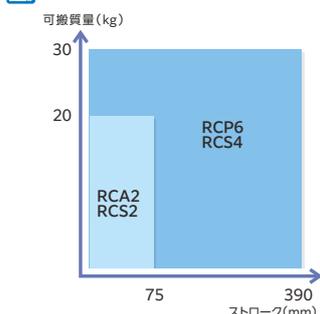
- 全長短縮タイプ

本体幅	48~95mm
ストローク	50/75mm
最大可搬質量	水平20kg/垂直6kg
最高速度	380mm/s

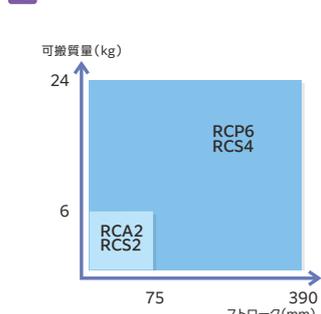
スペック概要

ストロークと可搬質量の相関図

水平搬送時



垂直搬送時





ロボシリンダー



総合カタログ (6巻)
<https://www.iai-robot.co.jp/download/catalog/index.html>



機種選定ソフト
<https://www.iai-robot.co.jp/sentei/index.html>



納期照会
<https://www.iai-robot.co.jp/product/delivery/scheduled/index.html>



特長

[パルスプレス]

パルスモーターとロードセルを組合わせた力制御可能なアクチュエーターです。

● 低価格/簡単
 パルスモーター搭載のため、価格はサーボプレス仕様の1/2以下
 ティーチングツールで簡単に設定可能



● 押付けと引張りが可能
 荷重方向は押付けだけでなく引張りにも対応
 押付け/引張り時間に制限なし

[サーボプレス]

サーボモーターとロードセルを組合わせた高精度な力制御が可能なアクチュエーターです。

● 高精度
 油圧では難しい多種多様な加圧動作の設定が可能



[特殊用途機種]

コンベヤのワーク停止用ストッパー、エアレスの真空ポンプや2種類の動作を1つのアクチュエーターで実現できる機種など、さまざまな用途に対応できます。

ラインナップ

ロボシリンダー パルスプレス
RCP6 Series **RCP6-RR□R**



● 全3サイズ

本体幅	40~73mm
ストローク	110~320mm
最大押付け/引張り力	2000N
最大可搬質量	水平10kg 垂直10kg
繰返し荷重精度	±1.0% F.S.

ロボシリンダー サーボプレス
RCS3/2 Series **RCS2-RA□R**



● 全8サイズ

本体幅	40~200mm
ストローク	50~520mm
最大押付け力	5000N
定格推力	126~25902N
繰返し荷重精度	±0.5% F.S.

RP Series **ロボポンプ**
RP-VPM



● エアを使用しない真空ポンプ

発生流量	1.8L/min以上
真空到達度	-50kPa以下
可搬ワーク重量目安 (吸着パッド20mm時)	水平0.4kg 垂直0.2kg

仕様詳細



ロボシリンダー ストッパーシリンダー
RCP4 Series **RCP4-ST□**



● コンベヤのワーク停止専用
 ストッパーシリンダー

本体幅	42/60mm
ストローク	20/30mm
最大ワーク質量	150kg
最高ワーク衝突速度 (m/min)	40mm/s

ZR Series **垂直/回転一体型**
ZR



● 垂直軸と回転軸が1つになった
 ユニットタイプ

ストローク	Z軸: ~200mm R軸: ±360度
最大可搬質量	6kg

WU Series **手首ユニット**
WU



● 揺動軸と回転軸が1つになった
 手首ユニット

動作範囲	B軸: ~±105度 T軸: ±360度
最大可搬質量	2kg

RCP6 Series **ロータリーチャック**
RCP6-RTCK□



● 回転と把持が1つになったユニット

回転動作範囲	0~360度
把持ストローク	2mm
最大把持力(両側)	20N

ロボシリンダー
単軸ロボット



総合カタログ (6巻)
<https://www.iai-robot.co.jp/download/catalog/index.html>



機種選定ソフト
<https://www.iai-robot.co.jp/sentei/index.html>



納期照会
<https://www.iai-robot.co.jp/product/delivery/scheduled/index.html>



特長

[グリッパー]

把持点と把持力を多数設定することができるため、段取り替えの調整が不要になります。

- ワーク判別に対応
任意の位置に移動した際に信号を出力するゾーン信号機能により、ワーク判別や合否判定が可能

[ロータリー]

330度仕様と多回転仕様の選択が可能です。一方方向に回転する無限回転にも対応しています。

- 豊富なラインナップ
小型～大型、縦型、扁平型など装置に合った最適な機種を選択可能

ラインナップ

グリッパー

GRS/GRM
ソレノイドグリッパー Series

● ソレノイド駆動の小型グリッパー

本体幅	26/32mm
ストローク(片側)	2mm
最大把持力(両側)	20N

RCD
ロボシリンダー RCD Series

● 手のひらサイズの超小型グリッパー

本体幅	22mm
ストローク(片側)	2mm
最大把持力(両側)	10N

RCP6-GRT7□
ロボシリンダー RCP6 Series

● 高さ39mmの扁平形状タイプ

本体幅	91/123mm
ストローク(片側)	15~40mm
最大把持力(両側)	300N

RCP6-GRST□
ロボシリンダー RCP6 Series

● ロングストロークのグリッパー
● モーター折返しタイプも選択可能

本体幅	58/70mm
ストローク(片側)	90~130mm
最大把持力(両側)	880N

RCP4-GR□
ロボシリンダー RCP4 Series

● 全6種類

本体幅	34~60mm
ストローク(片側)	7~15mm
最大把持力(両側)	220N

RCP2-GR3□
ロボシリンダー RCP2 Series

● 3ツ爪タイプも選択可能

本体幅	62/80mm
ストローク(片側)	5/7mm
最大把持力(両側)	102N

ロータリー

RCP2-RT□
ロボシリンダー RCP2 Series

● 全6種類

本体幅	45~114mm
動作範囲	330/360度(多回転)
最大トルク	4.6N
許容慣性モーメント	~0.03kg・m ²

RCS2-RTC□L
ロボシリンダー RCS2 Series

● 中空タイプ

本体幅	135~233mm
動作範囲	330/360度(多回転)
最大トルク	8.6N
許容慣性モーメント	~0.17kg・m ²

DDA
単軸ロボット DDA Series

● 大口径のダイレクトドライブモーター

本体幅	180mm
動作範囲	360度(多回転)
最大トルク	~75N
許容慣性モーメント	~1.8kg・m ²

RCP6-RTFML
ロボシリンダー RCP6 Series

● Φ49の大口径中空軸

動作範囲	±180度
最大トルク	5.2N
許容慣性モーメント	~0.08kg・m ²

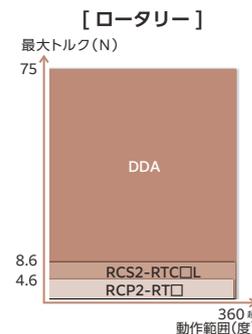
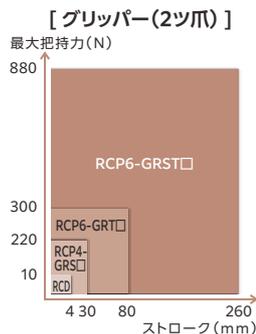
仕様詳細

グリッパー

ロータリー

スペック概要

ストロークと最大把持力/動作範囲と最大トルクの相関図



直交
ロボット

総合カタログ (5巻)

<https://www.iai-robot.co.jp/download/catalog/index.html>

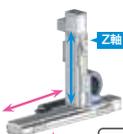

納期照会

<https://www.iai-robot.co.jp/product/delivery/scheduled/index.html>


特長

低価格なRCP6を組合わせたIKシリーズ、高剛性/高精度/高速動作のISBを組合わせたICSBシリーズから選択できます。(2~6軸)
ガントリタイプやシュータータイプなど、さまざまな用途に沿った組合わせパターンをご用意しています。
バッテリーレスアブソリュートエンコーダー標準搭載のため、装置立上げ時の原点復帰動作が不要です。

ラインナップ

IK2 IK2 Series   低価格 最大ストローク X軸: 1100 Y軸: 500mm 最大可搬質量 17kg 最高速度 X軸: 650 Y軸: 800mm/s	IK2 IK2 Series   低価格 最大ストローク Y軸: 1100 Z軸: 300mm 最大可搬質量 8kg 最高速度 Y軸: 800 Z軸: 800mm/s	IK3 IK3 Series   低価格 最大ストローク X軸: 1100 Y軸: 500 Z軸: 300mm 最大可搬質量 6kg 最高速度 X軸: 300 Y軸: 640 Z軸: 800mm/s	IK4 IK4 Series   低価格 最大ストローク X軸: 1100 Y軸: 400 Z軸: 150 R軸: ±360mm 最大可搬質量 5kg 最高速度 X軸: 300 Y軸: 280 Z軸: 400 R軸: 1000mm/s
ICSB2 ICS(P)B2-B□ Series   高推力 長尺 高精度 最大ストローク X軸: 3000 Y軸: 700mm 最大可搬質量 90kg 最高速度 X軸: 2500 Y軸: 2400mm/s	ICSB2 ICS(P)B2-G□ Series  サポートガイド  高推力 長尺 高精度 最大ストローク X軸: 2500 Y軸: 1200mm 最大可搬質量 60kg 最高速度 X軸: 1200 Y軸: 1200mm/s	ICSB2 ICS(P)B2-Z□ Series   長尺 高精度 最大ストローク X軸: 2500 Z軸: 500mm 最大可搬質量 20kg 最高速度 X軸: 2400 Z軸: 1200mm/s	ICSB2 ICS(P)B2-Y□ Series   高推力 高精度 最大ストローク Y軸: 1300 Z軸: 500mm 最大可搬質量 40kg 最高速度 Y軸: 2400 Z軸: 1200mm/s
ICSB3 ICS(P)B3-B□ Series   長尺 高精度 最大ストローク X軸: 3000 Y軸: 700 Z軸: 500mm 最大可搬質量 36.4kg 最高速度 X軸: 2500 Y軸: 2400 Z軸: 1200mm/s	ICSB3 ICS(P)B3-G□ Series  サポートガイド  長尺 高精度 最大ストローク X軸: 2500 Y軸: 1200 Z軸: 600mm 最大可搬質量 34.3kg 最高速度 X軸: 1200 Y軸: 1200 Z軸: 1200mm/s	ICSB3 ICS(P)B3-Z3□ Series   高精度 最大ストローク X軸: 1270 Y軸: 500 Z軸: 500mm 最大可搬質量 16.5kg 最高速度 X軸: 1200 Y軸: 1200 Z軸: 600mm/s	ICSB4 ICS(P)B4-B□HZR□ Series   最大ストローク X軸: 1300 Y軸: 700 Z軸: 200 R軸: ±360mm 最大可搬質量 5kg 最高速度 X軸: 1200 Y軸: 1200 Z軸: 1256 R軸: 2200mm/s
ICSB4 ICS(P)B4-B□N1□ Series   高推力 長尺 高精度 最大ストローク X軸: 2700 Y軸: 700mm 最大可搬質量 45kg 最高速度 X軸: 2400 Y軸: 1200mm/s	ICSB6 ICS(P)B6-B□N1□ Series   長尺 高精度 最大ストローク X軸: 2700 Y軸: 700 Z軸: 500mm 最大可搬質量 20kg 最高速度 X軸: 2400 Y軸: 1200 Z軸: 1200mm/s	<div style="border: 1px dashed green; padding: 5px; display: inline-block;"> 仕様詳細  </div>	

テーブルトップ
ロボット

総合カタログ (5巻)
<https://www.iai-robot.co.jp/download/catalog/index.html>



納期照会
<https://www.iai-robot.co.jp/product/delivery/scheduled/index.html>



特長

コントローラーと電源を内蔵し、最大4軸補間制御が可能な卓上型オールインワン直交型ロボットです。
ワーク移動タイプとワーク固定タイプの2パターンがあります。

● 簡単プログラム
パソコンソフト内の『SELプログラムジェネレーター』を使用することで
はんだ付け、塗布、ねじ締めプログラムの自動生成が可能(詳細はP42へ)

● スイッチオプション
使用用途が設定できるスイッチを全面パネルに最大4つ追加可能
PLCも不要なため、省配線、低コスト

ワーク移動タイプ
TTA-Aシリーズ

ワークをX軸に積載し、
移動させて使うタイプ。
ワーク自身が移動します。

ワーク固定タイプ
TTA-Cシリーズ

ワークをベースに
積載して使うタイプ。
ワーク自身は移動しません。



ラインナップ

仕様詳細

TTA TTA-A2
Series

最大ストローク X軸：500 Y軸：500mm
 最大可搬質量 X軸：30 Y軸：20kg
 最高速度 X軸：1200 Y軸：1200mm/s

TTA TTA-A3
Series

最大ストローク X軸：500 Y軸：500 Z軸：150mm
 最大可搬質量 X軸：30 Z軸：15kg
 最高速度 X軸：1200 Y軸：1200 Z軸：400mm/s

TTA TTA-A4
Series

最大ストローク X軸：500 Y軸：500 Z軸：150mm
 最大可搬質量 X軸：30 Z軸：15kg
 最高速度 X軸：1200 Y軸：1200 Z軸：400mm/s

TTA TTA-C2
Series

最大ストローク X軸：500 Y軸：450mm
 最大可搬質量 20kg
 最高速度 X軸：1000 Y軸：800mm/s

TTA TTA-C3
Series

最大ストローク X軸：500 Y軸：450 Z軸：150mm
 最大可搬質量 15kg
 最高速度 X軸：1000 Y軸：1000 Z軸：400mm/s

TTA TTA-C4
Series

最大ストローク X軸：500 Y軸：450 Z軸：150mm
 最大可搬質量 15kg
 最高速度 X軸：1000 Y軸：1000 Z軸：400mm/s

直交型6軸
ロボット

総合カタログ (5巻)
<https://www.iai-robot.co.jp/download/catalog/index.html>



納期照会
<https://www.iai-robot.co.jp/product/delivery/scheduled/index.html>



特長

直交3軸と回転3軸を合わせた6自由度ロボットです。回転、旋回を含めた自由度の高い動作が可能です。これまで垂直多関節でしか対応できなかった動作を直交型6軸ロボットで安価に実現できます。

● シミュレーション
 パソコンソフト内の『CRS用シミュレーター』を使用することでロボット本体がなくても事前に動作確認、プログラム作成、サイクルタイム確認が可能

● 最適なサイズ
 XYZ軸は1軸ごとにストロークの選択が可能

ロボシリンダー
直交組み合わせ (X,Y,Z軸)



中空ロータリー
RCP6-RTFML (R軸)



手首ユニット
WU-S/M (B,T軸)

水平面(XY平面)に対して揺動・回転動作が可能



壁面(YZ平面)に対して揺動・回転動作が可能

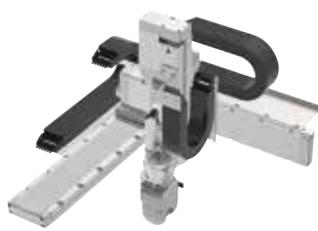


ラインナップ

仕様詳細



CRS CRS-XB□

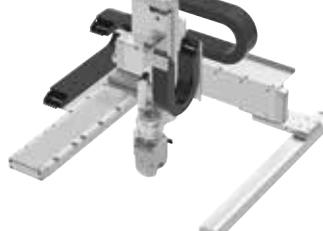


24V
フルスピード
モーター

200V
ACサーボ
モーター

最大ストローク X軸：1100 Y軸：300
Z軸：200mm
最大可搬質量 2kg
標準サイクルタイム 1.66秒

CRS CRS-XG□

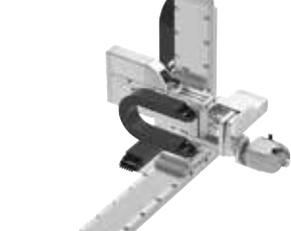


24V
フルスピード
モーター

200V
ACサーボ
モーター

最大ストローク X軸：1100 Y軸：600
Z軸：200mm
最大可搬質量 2kg
標準サイクルタイム 1.66秒

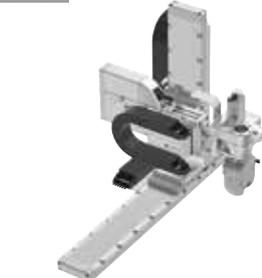
CRS CRS-XZCY



24V
フルスピード
モーター

最大ストローク X軸：800 Y軸：300
Z軸：200mm
最大可搬質量 1kg
標準サイクルタイム 2.55秒

CRS CRS-XZCZ



24V
フルスピード
モーター

最大ストローク X軸：800 Y軸：300
Z軸：200mm
最大可搬質量 1kg
標準サイクルタイム 2.55秒

CRS CRS-XZ□Y



24V
フルスピード
モーター

200V
ACサーボ
モーター

最大ストローク X軸：800 Y軸：300
Z軸：500mm
最大可搬質量 1kg
標準サイクルタイム 1.69秒

CRS CRS-XZ□Z



24V
フルスピード
モーター

200V
ACサーボ
モーター

最大ストローク X軸：800 Y軸：300
Z軸：500mm
最大可搬質量 1kg
標準サイクルタイム 1.69秒

スカラ
ロボット

総合カタログ (5巻)

<https://www.iai-robot.co.jp/download/catalog/index.html>


納期照会

<https://www.iai-robot.co.jp/product/delivery/scheduled/index.html>


特長

パルスモーターを搭載した低価格なIXPシリーズと
業界最速、高剛性(ダブルアーム構造)のIXAシリーズから選択できます。

IXAシリーズはケーブルが内装されているため、高さ制限のある装置
でも使用できます。

● IXAシミュレーション

パソコンソフト内の『IXA用シミュレーター』を使用することでロボット
本体がなくても事前に動作確認、プログラム作成、サイクルタイム
確認が可能

業界最速 IXA

フルカバー構造

稼働部をカバーで覆う
ことで防塵性を
向上しました。
※アーム長 800/1000 は除く

特許取得済

ダブルアーム構造

剛性向上により振動を
低減します。
放熱性が向上し
連続サイクルタイムが速くなりました。
※アーム長 180 は除く



特許取得済

ケーブル内装

ケーブルを内装化することで、
高さ寸法を低減し、
空間を有効活用する
ことができます。



サイクルタイム表示

ロボット先端の軌跡を
アニメーション表示する
こともできます。

ラインナップ

仕様詳細



IXP

Series



24V
低価格
パルス
モーター

● 回転軸/グripper付きタイプも選択可能

アーム長	180~650mm
上下軸ストローク	80~200mm
最大可搬質量	6kg
標準サイクルタイム	0.57秒~

IXA

Series

標準タイプ
IXA-□NNN

200V
高トルク
パルス
モーター

● 全6種類

アーム長	180~1000mm
上下軸ストローク	50~400mm
最大可搬質量	21kg
標準サイクルタイム	0.26秒~

IXA

Series

高速タイプ
IXA-□NSN

200V
高速
パルス
モーター

● 全5種類

アーム長	180~1000mm
上下軸ストローク	150~400mm
最大可搬質量	24kg
標準サイクルタイム	0.26秒~

IXA

Series

高可搬タイプ
IXA-□NHN

200V
長尺
高剛力
パルス
モーター

● アイエイアイ最長のスカラロボット

アーム長	1000/1200mm
上下軸ストローク	400mm
最大可搬質量	50kg
標準サイクルタイム	0.56秒~



ロボシリンダー
単軸ロボット

総合カタログ (7巻)

<https://www.iai-robot.co.jp/download/catalog/index.html>



機種選定ソフト

<https://www.iai-robot.co.jp/sentei/index.html>



納期照会

<https://www.iai-robot.co.jp/product/delivery/scheduled/index.html>



特長

[クリーン]

上面のステンレスシート、本体内部のエア吸引、低発塵グリースによる低発塵構造により、ISOクラス2.5相当に対応しています。(ISO 14644-1)

[防塵防滴]

IP65に対応しているため、粉塵が舞う環境や水が直接かかる装置でも影響を受けません。

ラインナップ

クリーン

防塵防滴

ロボシリンダー
RCP6CR
Series

RCP6CR-SA□C/
WSA□C

SA□C WSA□C

24V
フルス
モーター

低価格
省エネ

- 全8サイズ
- ISOクラス2.5相当 (ISO 14644-1規格)

本体幅	40~160mm
ストローク	50~1100mm
最大可搬質量	水平100kg/垂直55kg
最高速度	1440mm/s

ロボシリンダー
RCP6CR
Series

RCP6CR-HSA□C

●全2サイズ

- ISOクラス2.5相当 (ISO 14644-1規格)

本体幅	63~75mm
ストローク	50~1500mm
最大可搬質量	水平55kg/垂直25kg
最高速度	1280mm/s

ロボシリンダー
RCP4W
Series

RCP4W-SA□C

24V
フルス
モーター

低価格
省エネ

- 全3タイプ
- IP65

本体幅	57~79mm
ストローク	100~700mm
最大可搬質量	20kg
最高速度	530mm/s

単軸ロボット
ISWA
Series

IS(P)WA

200V
ACサーボ
モーター

高剛性
高推力
高速
高精度

- 高剛性タイプ
- IP65

本体幅	94~155mm
ストローク	100~1200mm
最大可搬質量	70kg
最高速度	1000mm/s

ロボシリンダー
RCS4CR
Series

RCS4CR-SA□C/
WSA□C

SA□C WSA□C

200V
ACサーボ
モーター

低価格
省エネ

- 全8サイズ
- ISOクラス2.5相当 (ISO 14644-1規格)

本体幅	40~160mm
ストローク	50~1100mm
最大可搬質量	水平100kg/垂直50kg
最高速度	1500mm/s

単軸ロボット
ISDBCR
Series

IS(P)DBCR

200V
ACサーボ
モーター

高剛性
高推力
高速
高精度

- 静電気対策タイプも選択可能
- ISOクラス2.5相当 (ISO 14644-1規格)

本体幅	90~150mm
ストローク	100~2500mm
最大可搬質量	水平120kg/垂直40kg
最高速度	1800mm/s

単軸ロボット
ISDACR
Series

IS(P)DACR-W

200V
ACサーボ
モーター

高剛性
高推力
高速
高精度

- 高推力タイプ
- ISOクラス2.5相当 (ISO 14644-1規格)

本体幅	198mm
ストローク	100~2500mm
最大可搬質量	水平120kg/垂直60kg
最高速度	2000mm/s

仕様詳細

クリーン



仕様詳細

防塵防滴





総合カタログ (7巻)

<https://www.iai-robot.co.jp/download/catalog/index.html>



機種選定ソフト

<https://www.iai-robot.co.jp/sentei/index.html>



納期照会

<https://www.iai-robot.co.jp/product/delivery/scheduled/index.html>



特長

[クリーン]

本体内部のエア吸引によりISOクラス3.5相当に対応しています。
(ISO 14644-1)

[防塵防滴]

ガスケットとパッキンで接合部を密閉することによりIP52/65に対応しています。

ラインナップ

クリーン

ロボシリンダー
RCA2CR
Series

24V ACサーボモーター 低価格 小型

- 全長短縮タイプ
- ガイド付きタイプも選択可能
- ISOクラス100 (0.1 μm, Fed.Std.209D)

本体幅	28~35mm
ストローク	25~50mm
最大可搬質量	水平6kg/垂直1.5kg
最高速度	300mm/s

ロボシリンダー
RCS2CR
Series

200V ACサーボモーター 低価格 小型

- 全長短縮タイプ
- ガイド付きタイプも選択可能
- ISOクラス100 (0.1 μm, Fed.Std.209D)

本体幅	46/48mm
ストローク	50/75mm
最大可搬質量	水平20kg/垂直6kg
最高速度	380mm/s

防塵防滴

ロボシリンダー
RCP6W-RA□/RRA□/WRA□
Series

24V ACサーボモーター 低価格

- 全8サイズ
- モーター折返しタイプも選択可能
- IP65

本体幅	40~160mm
ストローク	50~800mm
最大可搬質量	水平100kg/垂直70kg
最高速度	630mm/s

ロボシリンダー
RCA2W
Series

24V ACサーボモーター 低価格 小型

- 全長短縮タイプ
- ガイド付きタイプも選択可能
- IP52

本体幅	28~35mm
ストローク	25~50mm
最大可搬質量	水平6kg/垂直1.5kg
最高速度	300mm/s

ロボシリンダー
RCS2W
Series

200V ACサーボモーター 低価格 小型

- 全長短縮タイプ
- ガイド付きタイプも選択可能
- IP52

本体幅	46/48mm
ストローク	50/75mm
最大可搬質量	水平20kg/垂直6kg
最高速度	380mm/s

ロボシリンダー
RCP5W-RA10C
Series

24V ACサーボモーター 高剛性 高推力

- 高推力タイプ
- IP65

本体幅	108mm
ストローク	50~800mm
最大可搬質量	水平240kg/垂直120kg
最高速度	200mm/s

仕様詳細

クリーン

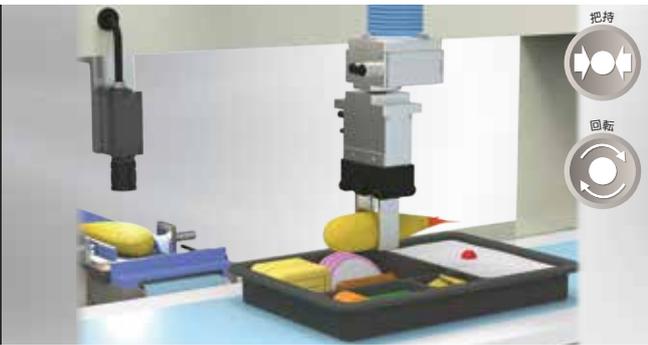


仕様詳細

防塵防滴



ロボシリンダー 単軸ロボット



総合カタログ (7巻)

<https://www.iai-robot.co.jp/download/catalog/index.html>



機種選定ソフト

<https://www.iai-robot.co.jp/sentei/index.html>



納期照会

<https://www.iai-robot.co.jp/product/delivery/scheduled/index.html>



特長

[クリーン]

本体内部のエア吸引によりISOクラス2.5相当に対応しています。
(ISO 14644-1)

[防塵防滴]

グリッパーはゴムカバーを装着し簡易防塵に対応、ロータリーは本体フレームの密閉構造により防塵防滴仕様となっています。

ラインナップ

クリーン

防塵防滴

ロボシリンダー RCP2CR-GR□ RCP2CR Series



24V
ACモーター
低価格

- スライド、レバー、3ツ爪タイプ
- 全6種類
- ISOクラス2.5相当(ISO 14644-1規格)

本体幅 42~80mm
ストローク(片側) 4~7mm/90度
最大把持力(両側) 102N

ロボシリンダー RCP2W-GR□ RCP2W Series



24V
ACモーター
低価格

- スライド、レバー、3ツ爪タイプ
- 全6種類
- IP50

本体幅 42~80mm
ストローク(片側) 4~7mm/90度
最大把持力(両側) 102N

ロボシリンダー RCP2CR-RT□ RCP2CR Series



RCP2CR-RTB□ RCP2CR-RTC□

24V
ACモーター
低価格

- 全6種類
- ISOクラス10 (0.1μm, Fed.Std.209D)

本体幅 45~114mm
動作範囲 330/360度(多回転)
最大トルク ~4.6N
許容慣性モーメント ~0.03kg·m²

単軸ロボット DDACR DDACR Series



200V
ACモーター
高推力
高精度

- 大口径のダイレクトドライブモーター
- ISOクラス2.5相当(ISO 14644-1規格)

本体幅 180mm
動作範囲 360度(多回転)
最大トルク ~75N
許容慣性モーメント ~1.8kg·m²

ロボシリンダー RCP2W-RT□ RCP2W Series



24V
ACモーター
低価格

- 全6種類
- IP54

本体幅 45~114mm
動作範囲 330/360度(多回転)
最大トルク ~4.6N
許容慣性モーメント ~0.03kg·m²

単軸ロボット DDW DDW Series



200V
ACモーター
高推力
高精度

- 大口径のダイレクトドライブモーター
- IP66M

本体幅 195mm
動作範囲 360度(多回転)
最大トルク ~67N
許容慣性モーメント ~1.6kg·m²

仕様詳細

クリーン

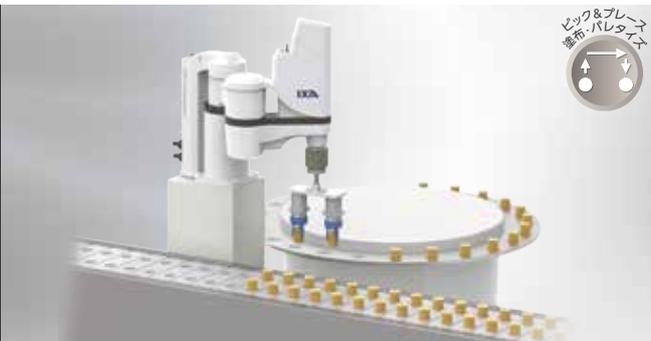


仕様詳細

防塵防滴



スカラ ロボット



総合カタログ (7巻)

<https://www.iai-robot.co.jp/download/catalog/index.html>



納期照会

<https://www.iai-robot.co.jp/product/delivery/scheduled/index.html>



特長

パルスモーターを搭載した低価格なIXPシリーズと業界最速、高剛性(ダブルアーム構造)のIXAシリーズから選択できます。IXAシリーズはケーブルが内装されているため、高さ制限のある装置でも使用できます。

[クリーン]

ISOクラス3または3.5に対応しているため、クリーン環境下での組立て・搬送装置で採用されています。(ISO 14644-1)

[防塵防滴]

IP65に対応しつつ、標準環境仕様と同等のスペックを実現しています。

業界最速IXA(防塵防滴仕様)

アルミカバー採用
直接噴流を受けてもカバー変形による水の浸入がありません。またクーラントによる膨潤もありません。

ダブルアーム構造
剛性向上により振動を低減します。放熱性が向上し連続サイクルタイムが速くなりました。
※アーム長 300は除く

ケーブル内装

ケーブルを内装化することで、高さ寸法を低減し、空間を有効活用することができます。



ラインナップ

仕様詳細

クリーン



仕様詳細

防塵防滴



クリーン

IXP IXP-□C□



- ISOクラス3.5相当(ISO 14644-1規格)

アーム長	350~650mm
上下軸ストローク	150/200mm
最大可搬質量	6kg
標準サイクルタイム	0.74秒~

防塵防滴

IXP IXP-□W□



- IP65(ジャバラ部は除く)

アーム長	350~650mm
上下軸ストローク	150/200mm
最大可搬質量	6kg
標準サイクルタイム	0.74秒~

IXA 高速タイプ IXA-4NSC



- ISOクラス3(ISO 14644-1規格)

アーム長	300~600mm
上下軸ストローク	150~330mm
最大可搬質量	10kg
標準サイクルタイム	0.27秒~

IXA 高速タイプ IXA-4NSW



- IP65(ジャバラ部は除く)

アーム長	300~1000mm
上下軸ストローク	150~400mm
最大可搬質量	21kg
標準サイクルタイム	0.30秒~

IXA 高可搬タイプ IXA-4NHW



- IP65(ジャバラ部は除く)

アーム長	1200mm
上下軸ストローク	400mm
最大可搬質量	47kg
標準サイクルタイム	0.61秒~



コントローラー

総合カタログ (8巻)

<https://www.iai-robot.co.jp/download/catalog/index.html>



機種選定ソフト (R-unit)

<https://www.iai-robot.co.jp/sentei/index.html>



納期照会

<https://www.iai-robot.co.jp/product/delivery/scheduled/index.html>



ラインナップ

単軸制御コントローラー

1つのコントローラーで1軸のみを制御する場合

対応制御方式 ▶ I/O(入出力) パルス列 フィールドネットワーク シリアル通信(Modbus)

PCON Series



- パルスモーターの最大能力を引き出すパワーコン(高出力ドライバー)搭載
- 衝突検出機能搭載



最大寸法(mm) : W35×D78.1×H190

ACON Series



- 搬送負荷に合わせた最適なゲインを設定するオフボードチューニング機能搭載



最大寸法(mm) : W35×D78.1×H185

DCON Series



- RCD用コントローラー



最大寸法(mm) : W35×D78.1×H185

SCON2 Series



- アクチュエーター情報の読み込み機能、ドライブレコーダー機能、安全機能などの便利機能を搭載
- パルス出力が可能



寸法(mm) : W40×D143×H160

SCON Series



- 200V ACサーボモーター搭載機種全機種に対応
- パルス出力が可能



最大寸法(mm) : W92.7×D174×H300

多軸制御コントローラー

1つのコントローラーで複数軸を制御する場合

対応制御方式 ▶ SEL言語(アイエイアイ専用プログラム) ※RCONは除く I/O(入出力) フィールドネットワーク

RCON Series



おすすめ!



- ユニット連結タイプ
- 異なるモーター種類の制御が可能
- 最大16軸接続可能(一部制約あり)
- エレシリンダーも接続可能

寸法(mm) : D98.8×H115

RSEL Series



おすすめ!



- ユニット連結タイプ
- 異なるモーター種類の制御が可能
- 最大8軸接続可能(一部制約あり)
- エレシリンダーも接続可能

寸法(mm) : D98.8×H115

MSEL Series



- 電源内蔵タイプ(AC100~230V±10%)
- スカラロボットIXP、手首ユニットWUの制御が可能

寸法(mm) : W130×D125×H195

XSEL Series



- スカラロボットIXAの制御が可能
- 2軸同期制御が可能
- 拡張モーション時は最大40軸制御可能

最大寸法(mm) : W372×D125.3×H195

XSEL2 Series

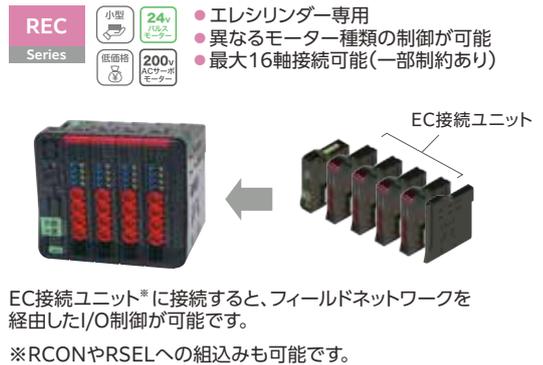
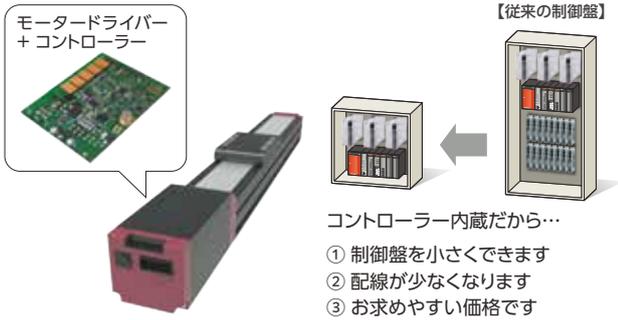


- 3DCADデータ上での干渉チェックが可能
- ソフトウェアPLC搭載
- エレシリンダーも接続可能

最大寸法(mm) : W302×D125.3×H195

エレシリンダー® コントローラー内蔵タイプ

2点間位置決めの場合、コントローラー内蔵のエレシリンダー®がおすすめです。



R-unit (RCON/RSEL/REC)は選定システムで簡単に選定できます!

ご希望の制御方式と接続アクチュエーターを選択するだけでユニットの選定が可能です。

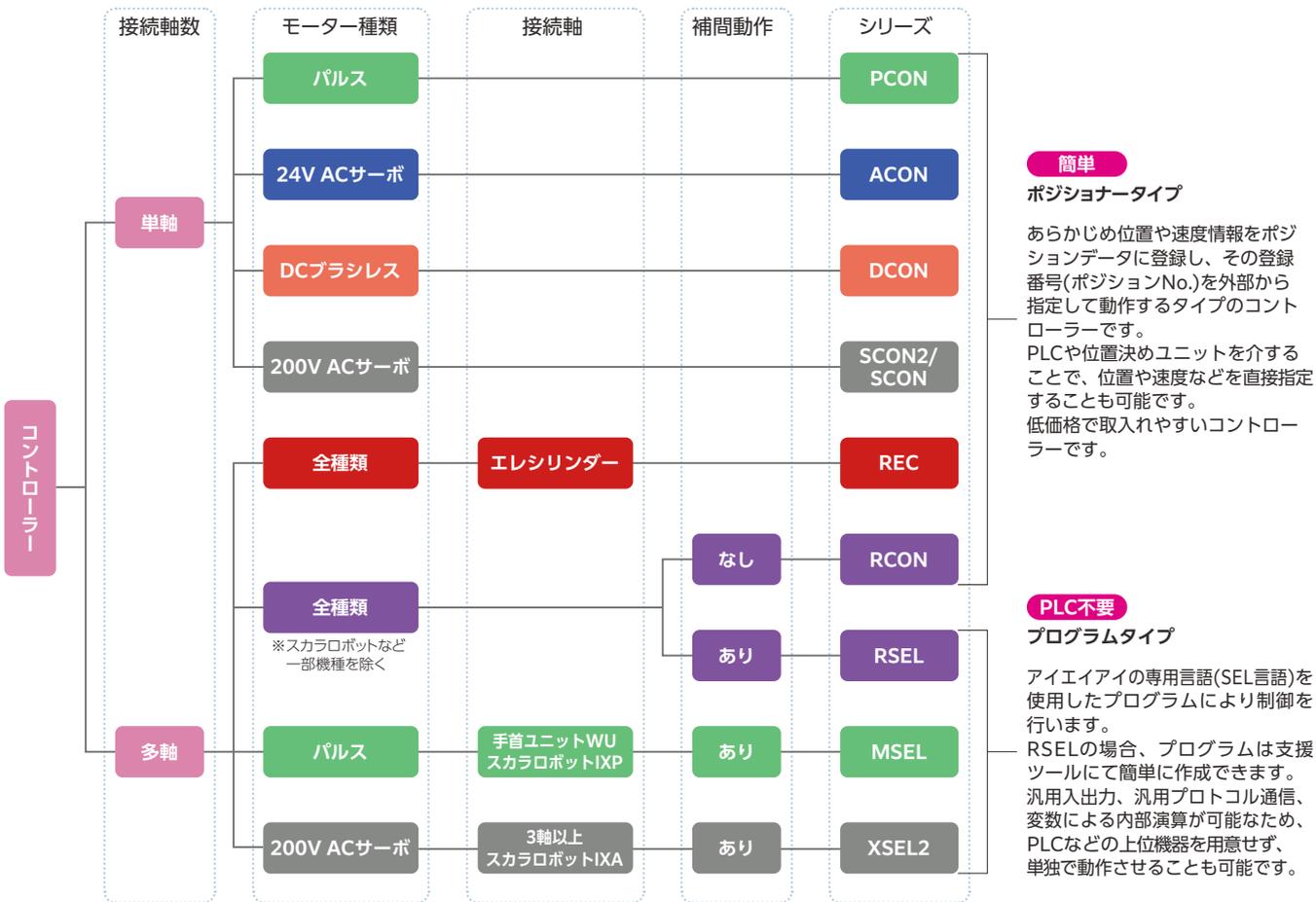
型式一覧のPDF/CSV、2D/3DCADにも対応します。

多数のフィールドネットワークに対応

多数のフィールドネットワークに対応しています。モーションネットワークによるモーション制御も可能です。

DeviceNet PROFIBUS EtherCAT MECHATROLINK
CompoNet CC-Link SSCNET III/H
EtherNet/IP CC-Link IE DS-2M CC-Link IE TSN

選定フロー



基本機能

▶ ポジショナータイプ 型式に“□CON”が付くタイプ

基本機能

機能	内容
多点位置決め	0.01mm(度)* 単位で設定
速度制御	ポジションごとに速度設定が可能
加減速制御	ポジションごとに加減速設定が可能
押付け	押付け開始点と電流値(%), 押付け幅を設定
ピッチ送り	任意の値で等間隔の移動が可能
ジョグ動作	入力をONしている間だけ動作可能
ゾーン出力	0.01mm(度)* 単位で設定
一時停止	一時停止信号を立てることで任意 の位置で停止 リセット信号を組み合わせることで 指令のキャンセルも可能
移動中の 速度変更	移動中に速度のみを更新すること で停止せずに速度変更が可能

*一部機種は0.001

その他機能

機能	内容
過負荷警告	パラメーターで負荷レベルを設定 警告、アラーム出力が可能
衝突検出 ^{#1}	電流値と判定時間を設定 衝突と判定した場合、速やかに サーボOFF
制振制御 ^{#2}	パラメーターで振動周波数を設定 振動抑制対応が可能
節電機能	自動サーボOFFやオートカレント ダウン設定により節電対応が可能

※1 パルスモーター仕様のみ
※2 ACサーボモーター仕様のみ

PIO制御 (例) PCON NPN仕様

PLC 指令ポジション No.O
完了ポジション No.O
フラットケーブル

パソコンソフト「IA-OS」 ポジション編集画面

【手順】
①ポジションデータに動作条件を入力
②ポジションNo.を上位から指定
③スタート信号をON

・位置決め点数最大512点
・動作条件を事前に登録
・動作完了後はポジションごとに完了信号を出力

フィールドネットワーク制御 (例) RCON 直接数値指定モード

PLC 目標位置 位置決め幅 速度 加減速度 押付け% 制御信号
位置決め完了 現在位置 現在電流値 現在速度(指令値) アラームコード 状態信号
通信ケーブル

【手順】
①目標位置、速度などの各データ領域に
数値を入力
②スタート信号をON

・位置決め点数無制限
・目標位置、速度、加減速度、押付け電流制限値を数値で指定
現在位置の他、現在速度、現在電流値もモニター可能

対応機種

I/O信号を使用した
ポジション指定移動



PIO仕様を選択してください。
(MSELは標準搭載)



あらかじめ登録しておいたポイントに
「動け!」と指示を送ります。

PLCなどからの
直接数値指定制御



フィールドネットワーク仕様を選択してください。



装置についているタッチパネルなどから、
位置や速度を自由に指示して動かします。

補間制御
(塗布やパレタイジングなど)



当社専用言語(SEL言語)によるプログラム
作成が必要です。
RSELの場合、SELプログラム支援ツール
にて簡単に作成できます。

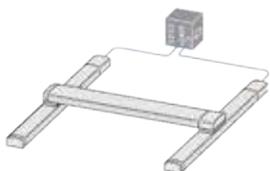


斜め移動や円弧など自由な動作が可能
です。

同期制御



接続アクチュエーターはリミットスイッチ付き
を選択してください。



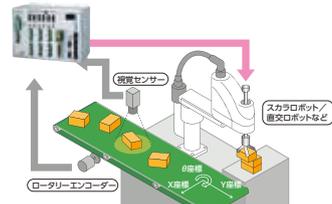
2軸が完全に同じタイミングで動作します。

コンベヤトラッキング



特別仕様対応となります。

(XSEL)

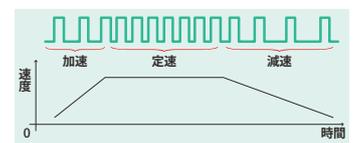


コンベヤの動きに合わせてロボットがワー
クを移載させます。

パルス列制御



パルス列仕様を選択してください。



パルスの数や速度で位置・速度を指示します。



▶ プログラムタイプ 型式に“□SEL”が付くタイプおよびテーブルトップロボット

ポジションナータイプの機能に加えてプログラムタイプは以下機能があります。

基本機能(+α)

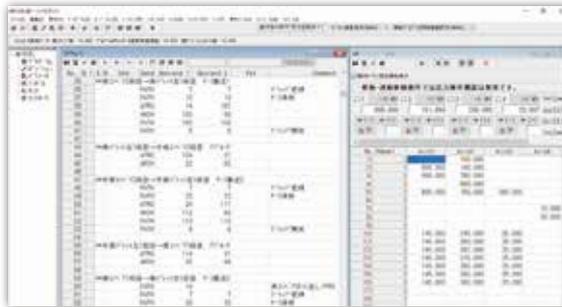
機能	内容
補間制御	複数軸が互いに補間しながら直線・円弧動作を行う
同期制御	自動的に補正を行いながら2軸が同時に動作する
オートスタートプログラム	コントローラーの電源投入後、READY状態で自動で設定したプログラムを起動させる機能

その他機能(+α)

機能	内容
簡易干渉チェックゾーン ^{※1}	ツール先端が任意の3次元空間に侵入した場合、エラー出力で干渉を防止する機能
IXAコンプライアンス制御	外力にならうように柔らかくロボットを制御し、ワークのはめあいなどを支援する機能
マルチスライダー過接近検出 ^{※2}	パラメーターで最小距離を設定することでマルチスライダーの過接近を検出する機能

※1 スカラ/直交型6軸
 ※2 NSA/LSA/LSAS

アイエイアイの専用プログラム(SEL言語)とポジションデータを用いて制御します。
 パソコンソフト「IA-101」



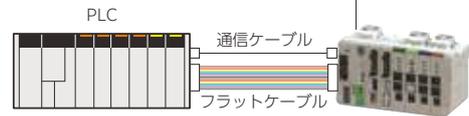
スタンドアローン (PLCなどの上位ユニットを使用しない場合)



オートスタートプログラムによりPLCなしで装置を構成することができます。

PLCを使用した制御

I/O制御とフィールドネットワーク制御の両方に対応できます。



フィールドネットワーク制御でできること

- ・PLCからのポジションデータ編集
- ・PLCからの直接数値指定
- ・PLCへの座標出力

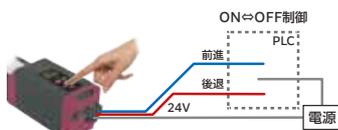
変数を用いたプログラムにより簡単に数値データのやり取りが可能です。

エアシリンダーからの置換え



EC PCON ACON DCON SCON2
 SCON

PIO仕様を選択してください。
 電磁弁モードをご用意しております。



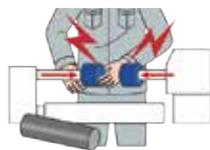
エアシリンダーと同じ配線・プログラムで動作可能です。

移動中のトルク制限



RCON PCON ACON DCON SCON2
 SCON RSEL MSEL X-SEL2 X-SEL

モーター電流値に制限をかけることができます。
 (PCON, ACON, DCON, SCONの場合はパルス列仕様のみ)



移動中に人や物が干渉した際、アクチュエーターを停止させることができます。

モーション制御



RCON PCON ACON DCON SCON2
 SCON

モーション仕様を選択してください。
 タイミングを合わせる仕組みが備わっています。



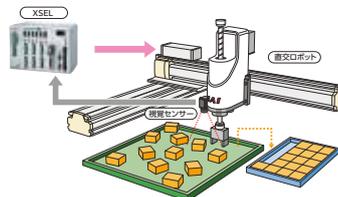
他社モーターとアイエイアイ製品を組合わせて同時動作や補間制御が可能です。

ビジョンシステム



TTA MSEL X-SEL2 X-SEL RSEL

EthernetまたはRS-232C経由の接続となります。



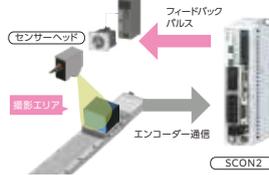
カメラで読取った位置にロボットを移動させることができます。詳細は担当営業へご相談ください。

フィードバックパルス出力



SCON2 SCON

PIO仕様を選択してください。
 SCONでフィールドネットワーク仕様の場合は特別仕様となります。



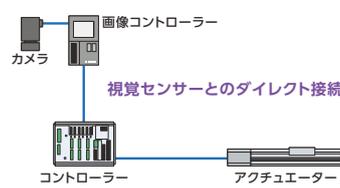
指令通りにアクチュエーターが動いたかを外部機器にフィードバックすることができます。

シリアル通信による直接制御



RCON PCON ACON DCON SCON2
 SCON RSEL MSEL X-SEL2 X-SEL

I/O種類はどの型式でも対応できます。

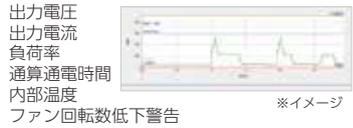


他社のソフト・ハードでも、共通のプロトコルを使用し、接続が可能です。

DC 24V電源

電源内部データ外部出力

RCON/RSELと接続し、右記の内容をモニターできます。



24V電源の必要数はカリキュレーターソフトで簡単に算出できます。
➤ P41

PSA-24

- アイアイ専用電源
- 最大5台まで並列接続可能

電源電圧：AC100V~230V±10%
連続定格出力：~13.8A (330W)
最大寸法(mm)：W54×D142.8.1×H131



ブレーキ解除ボックス

立上げ時間短縮

電気配線を待たずにアクチュエーターのブレーキ解除が可能です。



BKR-01

- 装置立上時、コントローラーに配線をしなくても、アクチュエーターのブレーキ解除が可能

寸法(mm)：W76×D35×H135



デジタルスピコン (エレシリンダー専用)

数字を選んで入力するだけ直感操作のデジタルスピコン

エレシリンダーは数値を選択するだけで動かせます。

デジタルスピコンを使用すると、その場で設定してすぐに確認できます。



デジタルスピコン
外付け / 無線通信の場合

▼設定画面

簡単設定	
Level	速度 (V)
前進 (F)	10
後退 (B)	8

簡単設定
(10段階)

AVD設定			
%	A	V	D
F	30	70	20
B	80	100	50

AVD設定
(1~100%)

サイクルタイム	
	時間 (S)
前進 (F)	0.7
後退 (B)	1.2

サイクルタイム
表示

▼デジタルスピコンでできること

- ・基本設定 (位置、加速度、速度、減速度)
- ・現在位置取込み
- ・ジョグ動作
- ・モーター電源ON/OFF
- ・エラー表示
- ・押付け動作設定
- ・ブレーキ解除
- ・サイクルタイム確認
- ・アラームリセット

TBD-1 デジタルスピコンティーチング

エレシリンダー専用
有線デジタルスピコンティーチング

- SIOコネクターへ付属ケーブルを接続することにより、機種や設置条件に関わらず、すべてのエレシリンダーの操作が可能

寸法(mm)：W31.6×D10.3×H95



TBD-1WL リモスピ

エレシリンダー専用
無線デジタルスピコンティーチング

- 無線通信のため、手の届きにくい箇所に設置されたエレシリンダーにも簡単に接続可能
- 最大同時検出軸数16軸

寸法(mm)：W45×D30×H113



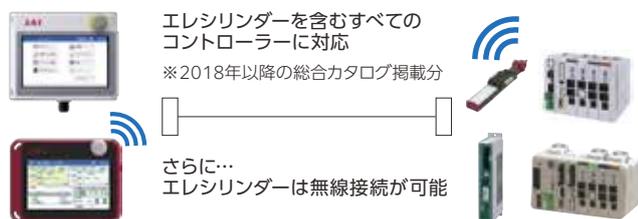
<ご注意>

パラメーター編集はできません。パラメーターを変更する場合は、パソコン専用ティーチングソフトまたはティーチングボックスをご使用ください。



ティーチングボックス

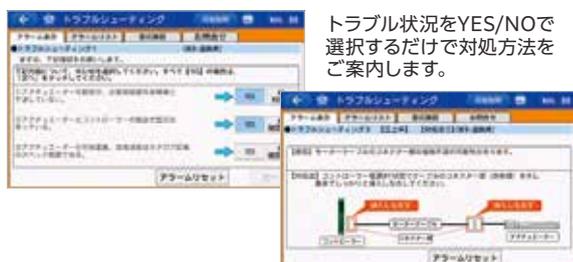
1台でコントローラー全種類の設定が可能



グラフィカルな簡単サポート機能



充実のトラブルシューティング機能



モニター機能も充実



TB-02

- 安全カテゴリーB~4まで対応可能 (TPアダプター、ダミープラグが別途必要)
- 低価格

寸法(mm) : W190×D25/55×H155



標準仕様



安全カテゴリー対応仕様

TB-03

- エレシリンダーと無線接続可能
 ケーブルを接続しなくても装置外部から位置調整や動作設定、試運転が可能

寸法(mm) : W200×D34×H155



最大16軸のエレシリンダーの稼働状況を確認できます。

LIFTER A	サーボ	移動距離	247	アームグループ
S/M 4E0603014	現在位置	実行距離	184	編成済 アーム
無線可(無線付可)	13.54mm	或数値レベル	88	

ADTB

- 電源ユニット付きティーチングボックス
- ティーチングボックス側で駆動用電源を確保するため、電気配線工事前でも「ブレーキ解除」「試運転」「データ設定」が可能

※24Vエレシリンダー/RCPシリーズに対応

AC100V/200V
 電源だけで動作可能



TB-03E/03P



TB-02E/02P

RCPシリーズは電源ユニットがコントローラーの役割を担うため、別置きコントローラーも不要です。



ADTB

お手持ちのTB-03/02に装着できます。

パソコン専用ティーチングソフト

ポジションやパラメーターを設定するソフトは2種類あります。(Windows専用)

IA-OS ポジションコントローラー用 … エレシリンダーおよび型式に "□CON" が付くコントローラーに対応

▼DVDに格納されている主なソフト

- IA-OS
- RC用パソコン対応ソフト(旧コントローラー用)
- ゲートウェイパラメーター設定ツール
- カリキュレーターソフト
- 機能安全ユニット設定ツール(SCON2用)

▼対応コントローラー

EC, RCON, REC,
PCON, ACON, DCON, SCON2, SCON など

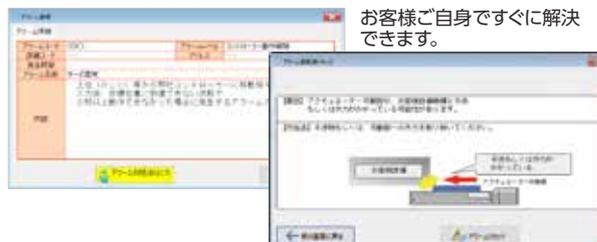
IA-OS

ポジションコントローラーのポジション、パラメーターを設定するソフトです。試運転の他、モニター、トラブルシューティングも可能です。ヘルプ/ガイド機能が充実しているため、別途マニュアルを参照しなくてもスムーズに立上げ・設定ができます。

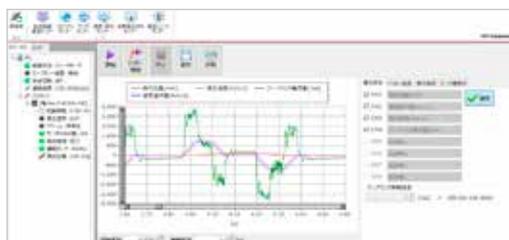
▼試運転/ポジション編集



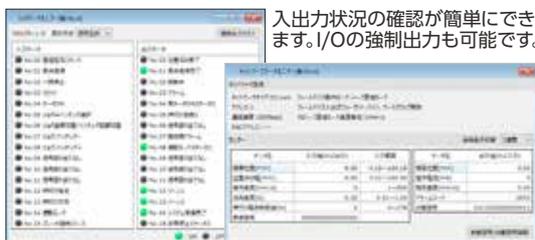
▼トラブルシューティング



▼サーボモニター



▼データモニター



▼ガイド



カリキュレーターソフト

アクチュエーター動作時に最適な24V電源容量を求めることができます。消費電力量、回生抵抗ユニット必要数、サイクルタイムの算出も可能です。

フローガイド



動作設定



計算結果



消費電力量だけでなく、電気代・CO₂排出量も確認できます。

カリキュレーターソフトは無料でダウンロードできます。
<https://www.iai-robot.co.jp/download/pcsoft/calculator/index.html>





※アクチュエーターやコントローラーには付属されませんので、別途ご購入ください。

IA-101 プログラムコントローラー用 … テーブルトップロボットおよび型に "□SEL" が付くコントローラーに対応

▼DVDに格納されている主なソフト

- IA-101 (旧バージョン含む)
- SELプログラムジェネレーター
- IXA/CRS用シミュレーター

▼対応コントローラー

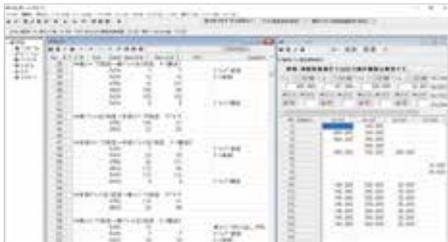
TTA, RSEL, MSEL, XSEL, XSEL2 など



IA-101

プログラムコントローラーのポジション、パラメーター、プログラムを設定するソフトです。試運転の他、入出力信号の確認、サーボモニター、トラブルシューティングも可能です。

▼プログラム/ポジション編集



▼SELプログラム支援ツール (RSEL用)



▼入出力モニター

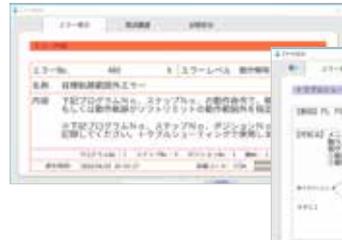


▼割付設定



ご希望の割付が簡単に入れます。

▼トラブルシューティング



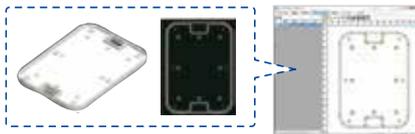
プログラム作成時のエラーもすぐに解決できます。

SELプログラムジェネレーター

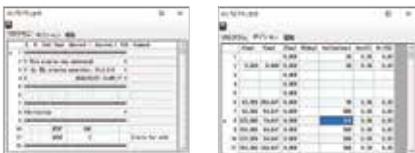
テーブルトップロボット(TTA)を使用したんだ付け、塗布動作、ねじ締め動作を簡単にできるソフトです。

▼基本操作はたったの2ステップ

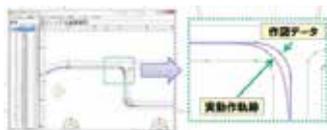
- ① 対象ワークのDXFをソフトに読み込む



- ② プログラムとポジションデータを生成



自動で生成



実動作確認が可能

作図データと実動作軌跡を重ねて表示することで、ずれ量を画面上で確認できます。

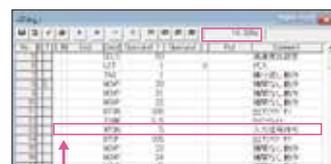
IXA/CRS用シミュレーター

スカラロボット(IXA)と直交型6軸ロボット(CRS)の動作確認ができます。机上で確認できるため、本体が無い状態で設計を進めることができます。

▼シミュレーションソフトのできること

- ① プログラムの動作確認

- ② サイクルタイム確認

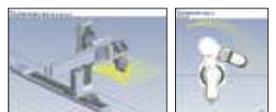


- ③ 外部からの入出力信号シミュレーション



- ④ 動作軌跡の確認

上面・底面・正面・背面・右側面・左側面・アイソメビューとさまざまな方向から確認できます。



- ⑤ 簡易干渉チェックゾーンの設定

ロボットと周辺機器との干渉チェックができます。



2点間位置決め…エレシリンダー



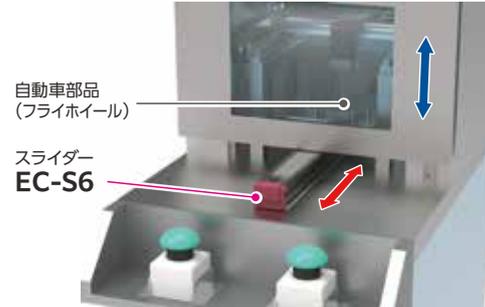
加工機の扉開閉機構



速度に加え、加速度・減速度をそれぞれ設定することができるため、速度を上げつつショックレスな開閉が可能です。



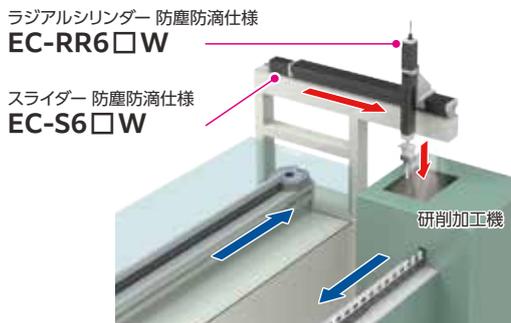
レーザーマーキング装置



ポジションは0.01mm単位で設定でき、1秒間に1,000回のフィードバック制御を行っているため、再現性が良く、正確に刻印できます。



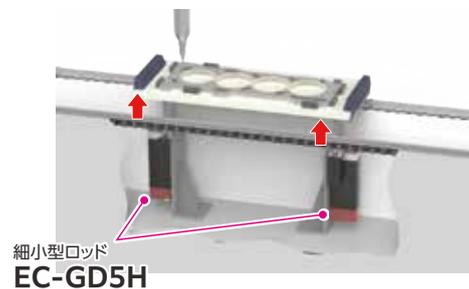
セラミック製品研削工程



S6□WはIP54相当、RR6□WはIP67に対応しているため、粉塵などが発生する機械加工工程にも使用できます。



シール剤の塗布装置



コントローラーを内蔵しつつ全長を短縮した細小型タイプです。ティーチングツールTB-03またはリモスピを使用することで、無線ティーチングが可能です。



洗浄機へのワーク搬送



ワイドスライダータイプはモーメント剛性が高いため、大きな張出しに対応できます。また、加速度・速度・減速度の個別設定により、移動中の振動を防止できます。



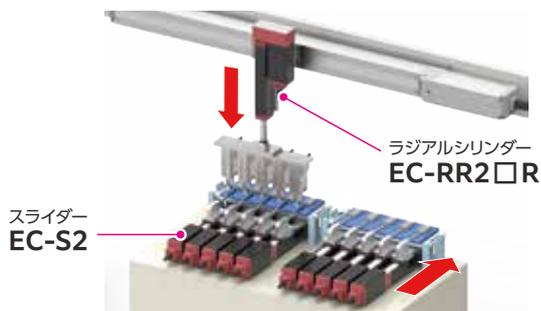
モーターシャフトの工程間搬送



ベルト駆動タイプはストロークによる速度低下がないため、長距離工程間搬送に最適です。バッテリーレスアブソリュートエンコーダーにより、電源投入時の原点復帰も不要です。



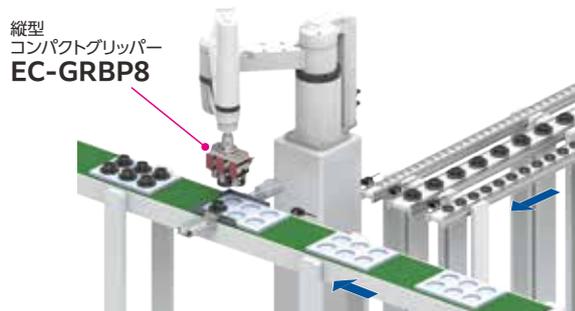
樹脂製ギヤの搬送とモーターへの圧入



ベース幅20mmとコンパクトなため、設置スペースが限られた場所でもご使用いただけます。押付けの設定も数値化されているため、どの部品も同じトルクで正確に圧入することができます。



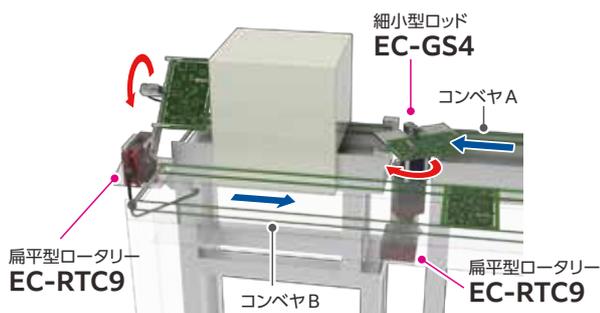
ベアリング組立工程



コンパクトボディのため、複数軸連結して使用することもできます。小型ですが、他のエレシリンダーと同様にドライバー・コントローラーを内蔵しているため、高精度な把持が可能です。



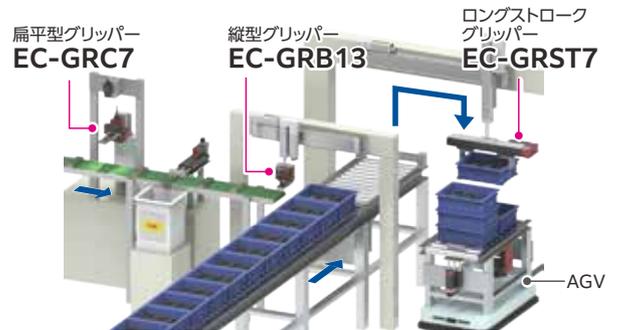
基板反転



ロータリータイプも加速度・減速度の調整が可能のため、反転時の衝撃を抑えつつ、速度を上げることができます。



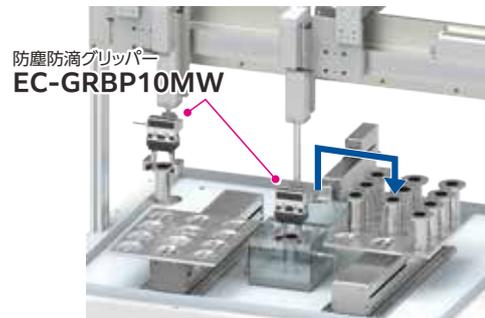
ダイカスト部品の検査&パレット移載



高さ30/35mmの扁平型、組合わせ軸に便利な縦型、最大把持力1641N(両側)、最大130mmストローク(片側)のロングストロークタイプと、複数のバリエーションをご用意しています。



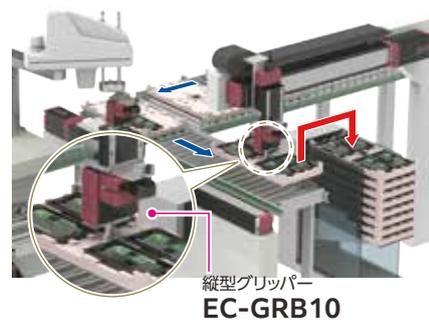
金属部品の洗浄装置



IP54相当に対応しているため、水がかかる環境でもご使用いただけます。環境に合わせてゴムカバーの材質をお選びいただけます。(クロロプレンゴムまたはシリコンゴム)



電子部品搬送

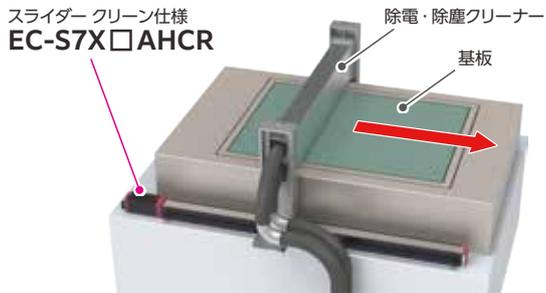


把持力、待機位置、把持開始位置を数値で簡単に設定できます。ティーチングツールTB-03またはリモスピを使用することで、無線ティーチングが可能です。

2点間位置決め…エレシリンダー



除電・除塵エア式基板クリーナー



クリーン仕様はISOクラス2.5または3に対応しています。
クリーン環境下での搬送に最適です。



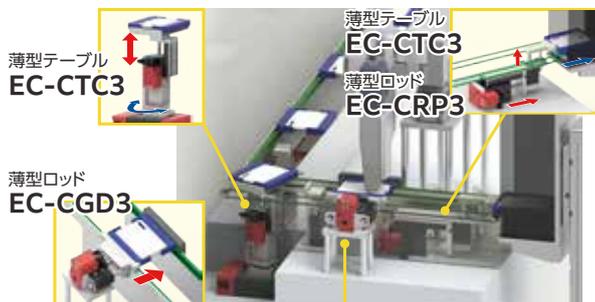
インデックステーブルコネクタ組立装置



手のひらサイズの電動アクチュエーターです。
RECコントローラーを使用することで最大16軸まで接続できます。



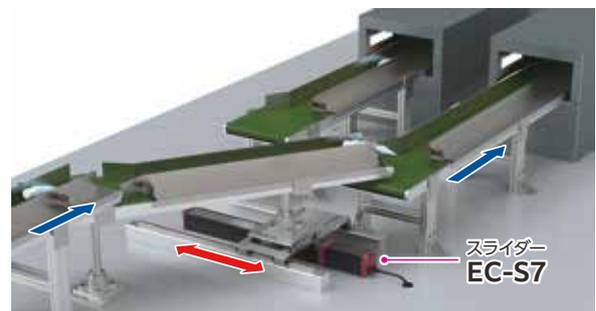
カバー部品の印字工程



全長59.5mm〜と薄型のため、設置スペースの限られた場所でも
ご使用いただけます。



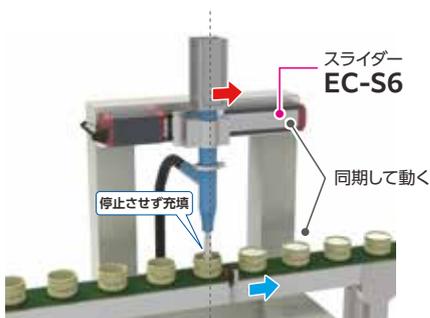
化粧品コンベヤの振分け装置



経年劣化による速度低下がないため、長期間設定通りに振分けを
行うことができます。



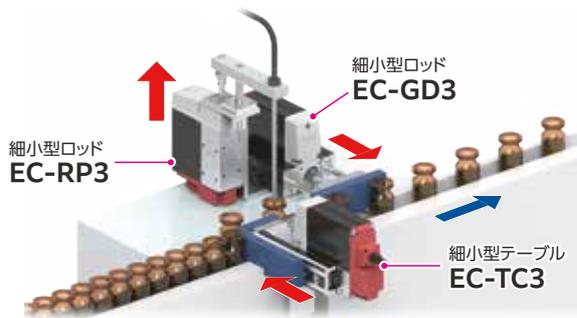
ハンドクリーム充填装置



速度は0.01mm/s単位で設定できるため、コンベヤ速度と動作を追
従させることが可能です。コンベヤ停止の時間を削減できます。



バイアル瓶充填ライン



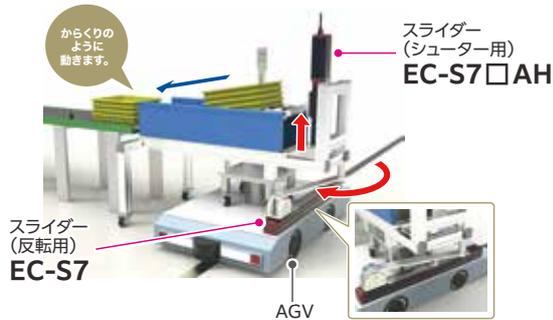
ベース幅約30mmと小型のため、装置をコンパクトに設計できます。
毎回同じ動作をするため、タイミングのズレによるチョコ停を削減
することができます。



物流



AGVに積載されたパレットを反転させる装置

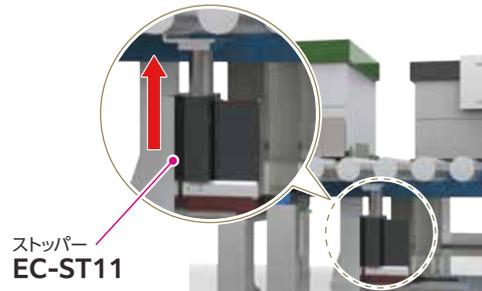


コントローラ内蔵かつ24V電源で駆動するため、AGVへの搭載に最適です。

物流



折りコンラインのストッパー

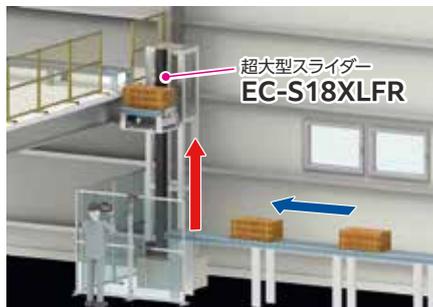


すべりブッシュ構造のため、ラジアル方向の衝撃荷重に強く、ストッパー用途に最適です。
 24V電源で駆動するため、場所を選ばず使用できます。

物流



木材のリフター搬送装置

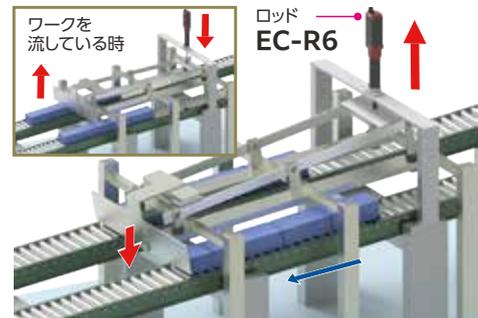


超大型スライダタイプを使い、木材を搬送します。
 垂直姿勢でも長ストロークの動作が可能のため、リフター用途に最適です。

物流



シューターのワークストッパー

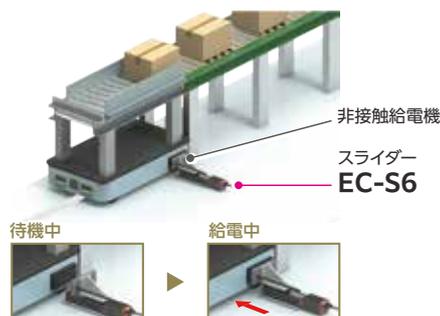


経年劣化による速度低下がないため、速度の再調整やワークの手直しが不要になります。

物流



AGV給電機の位置決め装置

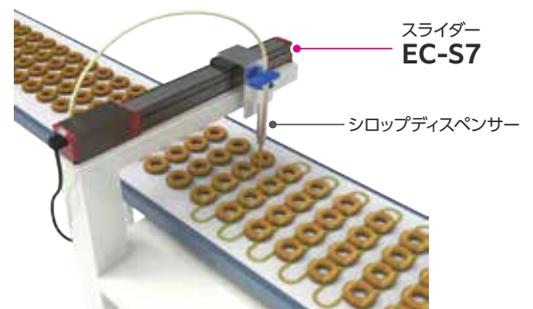


ポジションは0.01mm単位で設定することができるため、正確な位置に給電機を合わせることができます。
 AGVとの接触による部品破損を防ぐことができます。

食品



ドーナツにシロップを振りかける装置

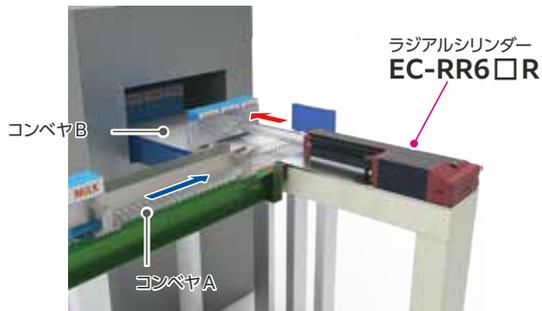


1秒間に20,000回の速度フィードバックを行っているため、移動速度が安定し、均等にシロップをかけることができます。

2点間位置決め…エレシリンダー



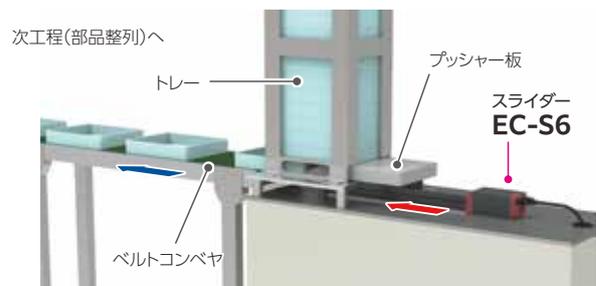
牛乳移載装置



速度に加え、加速度・減速度をそれぞれ設定することができるため、牛乳パックを倒したり巻込んだりする不具合を防止できます。



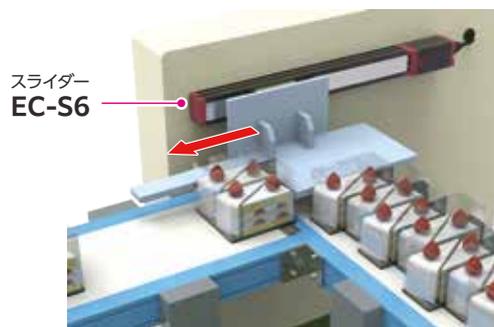
トレイ切出し装置



1秒間に20,000回速度フィードバックを行っているため、毎回同じタイミングで切出しを行うことができます。



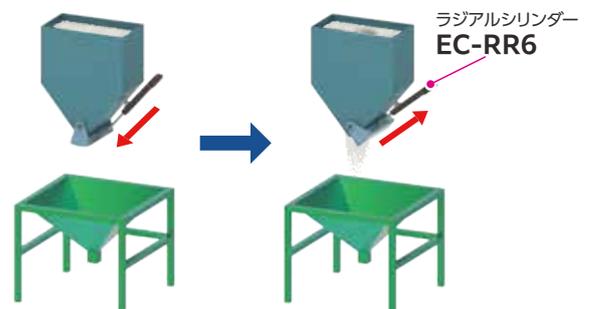
ショートケーキ移載装置



加速度・減速度の調整によりなめらかな発進・停止が可能のため、ケーキが崩れることなくコンベヤに移載することができます。



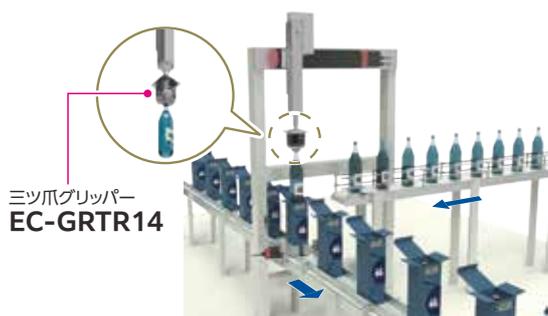
お米の自動計量装置



季節や時間帯による速度変化がないため、毎回同じタイミングで開閉します。規定量以上のお米が流入することがないため、再計量が不要になります。



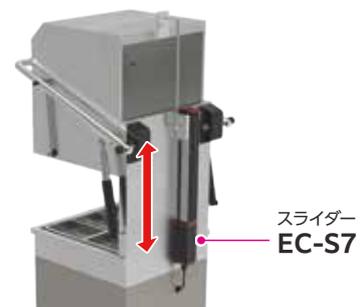
日本酒の箱詰め工程



三ツ爪のため、ボトルなど円形のワーク把持に最適です。コントローラ内蔵のため、把持力や把持開始点の設定が正確に行えます。



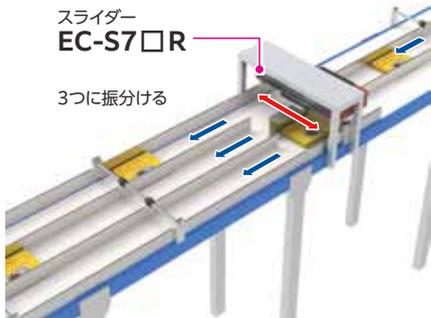
食器洗浄機の扉開閉



24V電源で駆動するため、厨房の配線工事が不要です。コントローラ内蔵のため、省スペース化を実現できます。



カレーパックを次工程ラインに振分ける装置



1秒間に20,000回の速度フィードバックを行っているため、速度が安定し、振分けミスを撲滅できます。



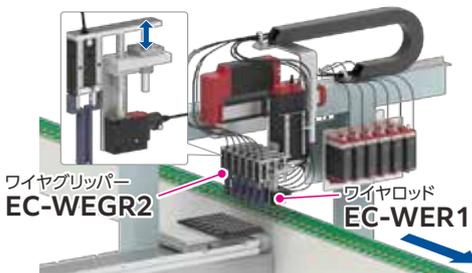
インスタントスープの選別装置



コントローラーを内蔵しつつ全長を短縮した細小型タイプです。ティーチングツールTB-03またはリモスピを使用することで、無線ティーチングが可能です。



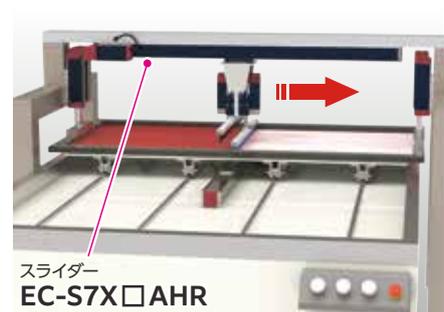
時計の基板組立工程



ワイヤシリンダーを使い、部品(クォーツ)をピック&プレースする事例です。小型・軽量のため、ロボットの先端に複数軸をまとめて設置することができます。



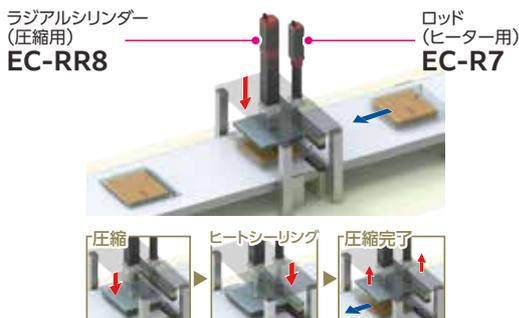
シルクスクリーン印刷機



長手方向の設置スペースに制限がある場合、モーター折返し仕様がお勧めです。



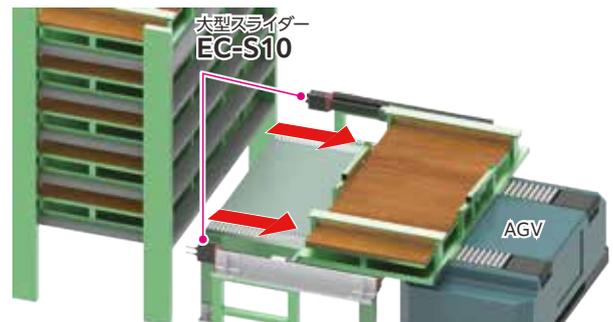
衣服の袋詰め機



フィードバック制御により、毎回同じ動作が可能です。動作が安定するため、高品質を維持しつつ自動化することができます。



架台移載装置

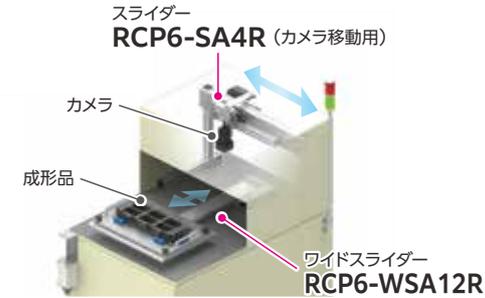


2軸の動作指令を同時にかけることにより、同時動作が可能です。フィードバック制御を行っているため、2軸間のタイミングのずれによるチョコ停や再調整の手間が削減できます。

多点位置決め／ユニット製品／クリーン・防塵防滴



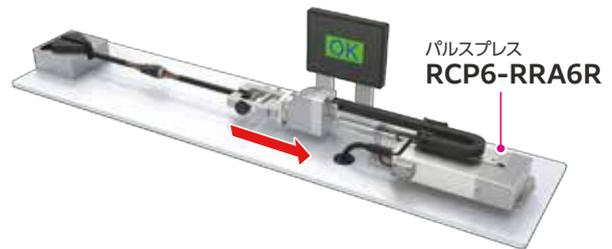
樹脂ケースのインサート欠品検査装置



加速度・減速度の調整により、検査用カメラをスムーズに静止させます。カメラの振動による待機時間を大幅に削減できます。



ワイヤーハーネスの引張り試験

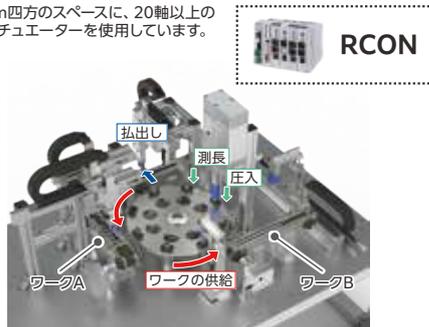


パルスプレスは引張り方向の荷重に対応しており、引張り時間の制限もありません。低価格で高精度な判定が可能です。



インデックス方式の自動組立機(ブッシュの圧入)

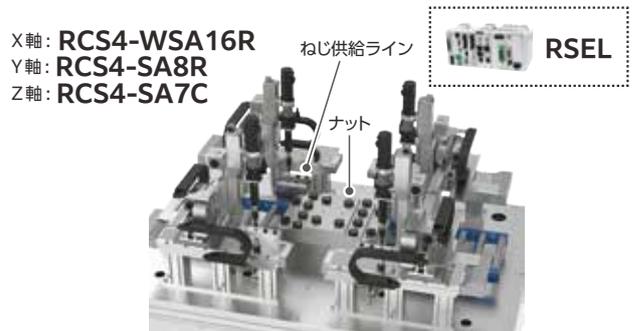
約1m四方のスペースに、20軸以上のアクチュエーターを使用しています。



R-unitコントローラーは24V系/200V系モーターの混在が可能です。1台で最大16軸まで接続可能なため、価格と設置スペースを削減できます。



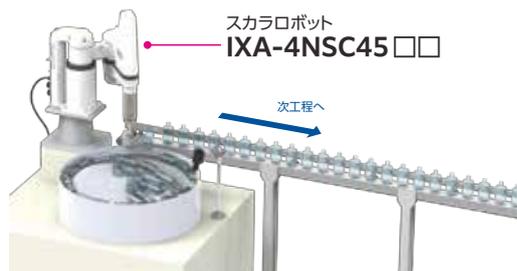
直交3軸ナットランナーねじ締め装置



アイエイアイのスライダータイプはボール循環型リニアガイドを内蔵しているため、大きな回転反力、モーメント荷重がかかる用途でも対応できます。



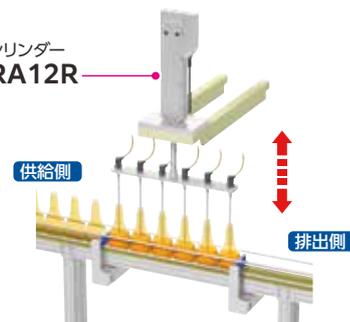
医療用ボトルのピック&プレース



IXAクリーンルーム仕様はISOクラス3に対応しているため、クリーン環境下での動作に最適です。シミュレーションソフトを用いることでPC上での事前検証が可能です。



シャンプーのボトル充填装置



移動中の速度変更が可能のため、液面の上昇速度に合わせたノズル先端の動作が可能です。加速度・減速度の調整により、シャンプーの泡立ちも防止できます。



レーザーやチップの高速ピック&プレース



業界最速のIXAは、押付け動作にも対応しています。部品Aを部品Bにはめ合わせる際、位置誤差の補正をかけることができます（コンプライアンス制御）。



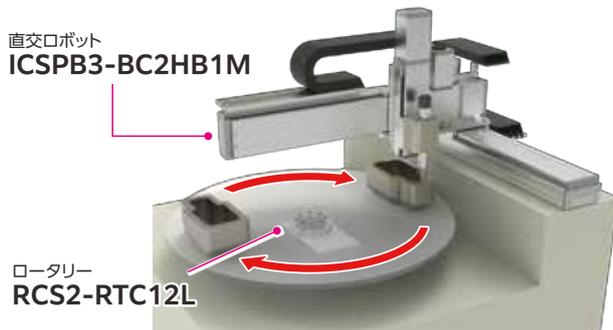
自動車用コネクタ検査装置



従来垂直多関節ロボットだけができた斜めからのアプローチや先端の旋回動作を安価に実現できます。手首ユニットは直交軸との補間動作が可能です。



部品へのシール剤塗布機



複数の目標ポジションを止まらずに最終着地点まで移動できます（パス動作）。一時停止が不要なため、塗布時間を短縮できます。



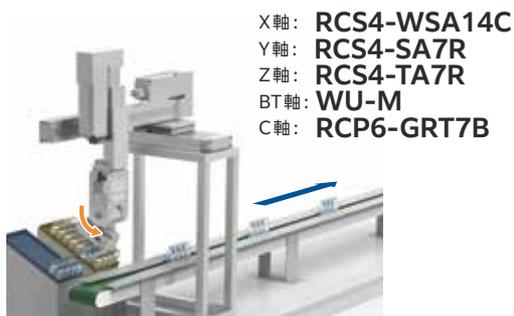
洗浄機へのワーク供給・取出し工程



IXA防塵防滴仕様は、IP65に対応しているため、水蒸気の影響を受けません。また、IXA-4NHW12040は最大可搬47kgまで対応できます。



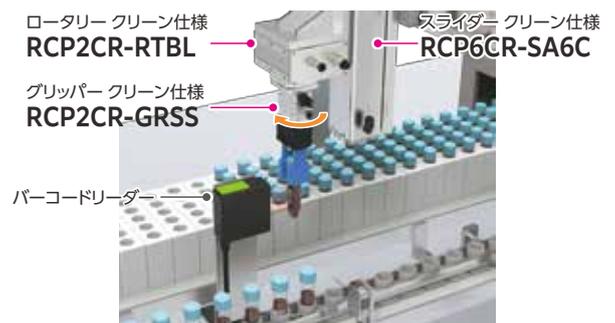
バイアル瓶のピック&プレース



直交軸と手首ユニットを組み合わせることで、垂直多関節ロボットよりもコストを抑えることが可能です。また、安全柵のサイズを小さくできます。



検体サンプルのバーコード読取り

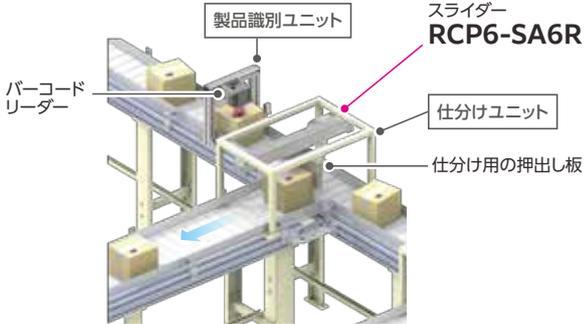


ISOクラス2.5相当に対応しているため、クリーン環境下での動作に最適です。ラインナップが豊富なため、クリーン仕様の組合わせ軸を構成することもできます。

多点位置決め/ユニット製品/クリーン・防塵防滴



段ボールの自動仕分け装置

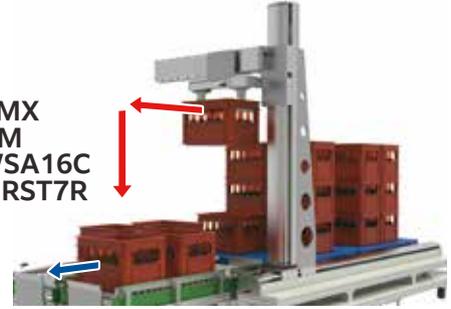


移動中の速度変更が可能のため、仕分け用の押し板が段ボールに接触する範囲は低速、その後の押し動作を高速にすることで、サイクルタイムを短縮できます。



ビール瓶ケース移載装置

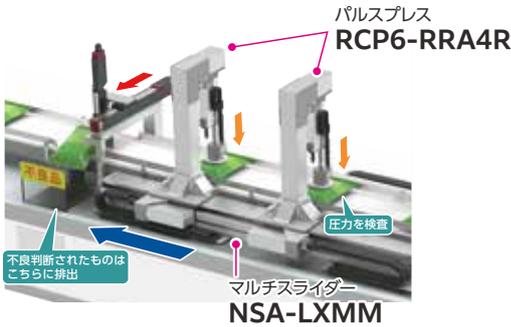
単軸ロボット
X軸: ISB-WXMX
Z軸: ISB-WXM
Y軸: RCS4-WSA16C
G軸: RCP6-GRST7R



ISB-WXMの最大可搬質量は水平400kg、垂直80kgと高可搬です。重量物でも単軸組合せロボットで対応できます。



包装袋リークテスト機



NSAのマルチスライダーは2つのスライダーがそれぞれコンベヤと連動して移動するため、検査のたびにコンベヤを停止させる必要はありません。



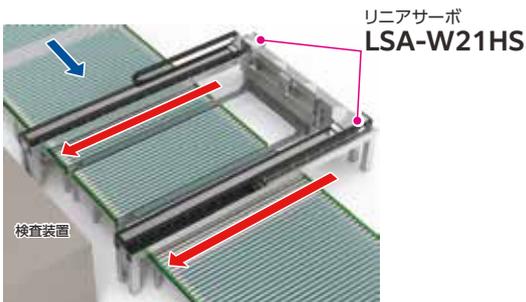
ケーキ製造機によるデコレーション



移動中の速度変更が可能のため、クリームの出だしは低速、絞りを高速にすることができます。多点位置決めにより、さまざまな形のケーキに対応できます。



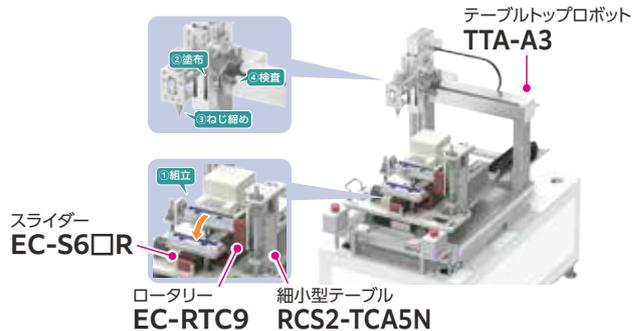
ガラス基板ローダー・アンローダー



2軸同期制御により、大型のガラス基板を搬送しています。ストロークは4155mmです。長ストロークでも速度低下はありません。



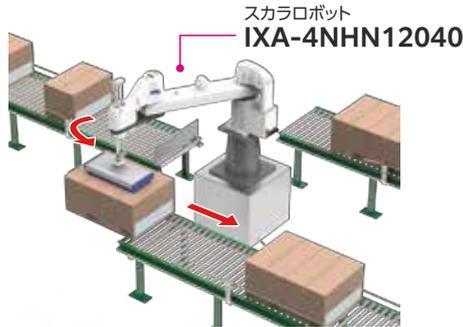
小型LEDライト組立機



テーブルトップロボット1台に組立、塗布、ねじ締め、検査の4工程を集約しました。ワークのセット回数が減り、サイクルタイムを短縮させることができます。



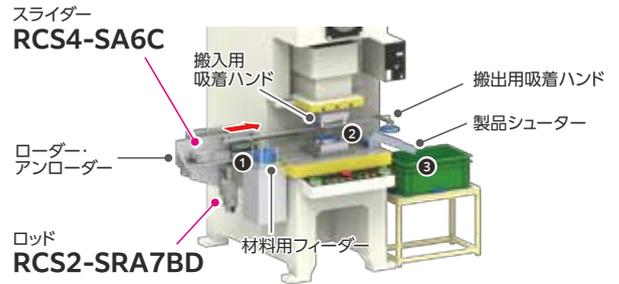
コンベヤ間搬送装置



アーム長1200mm、最大可搬50kgの大型スカラロボットです。コントローラーによる衝突検出機能や干渉チェック機能により衝突による損傷を防止できます。



プレス機用ローダー・アンローダー



減速度の調整により、X軸が停止する際の衝撃を抑え、ワークの落下を防止できます。



ガラス基板搬送装置



ISOクラス2.5相当に対応しているため、クリーン環境下での動作に最適です。動作をアーチ状にすることで、最短経路でのパレタイジングが可能です(アーチモーション)。



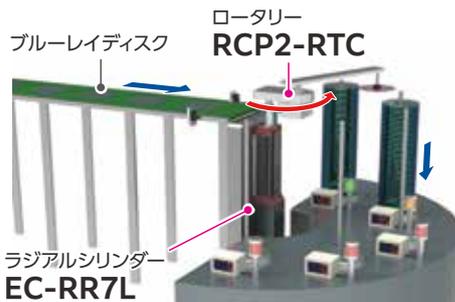
基板検査工程間搬送装置



ベルト駆動タイプはストロークによる速度低下がないため、長距離工程間搬送に最適です。ストローク3200mm、最高速度3000mm/sまで対応できます。



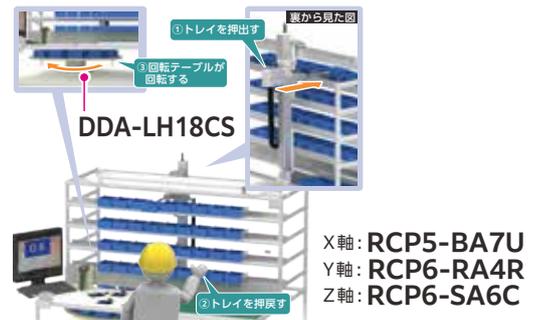
ブルーレイディスクの工程送り



ロータリーの多点位置決めにより、ストック部を増やし、段取り替えをなくすことができます。フィードバック制御により、確実にストック部へ送ることが可能です。



電動部品棚



センサーを使用せず、アクチュエーターの位置情報で取出しを確認するため、一般的なポカヨケシステムと比較してコストを抑えることができます。

ホームページ ……ホームページの便利ツールを是非ご活用ください

機種選定ソフト

条件を入力するだけで、約100万アイテムから最適な機種を一発選定できます。



アクチュエーター

スライダー/リニアサーボ/ロッド/ラジアルシリンダー/テーブル/サーボプレス/パルスプレス/ロータリー/クリーン・防塵防滴仕様

コントローラー

R-unit(RCON/RSEL/REC)

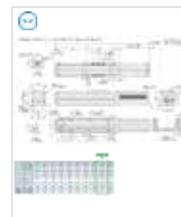
▼(例) エレシリンダー選定



仕様書



図面

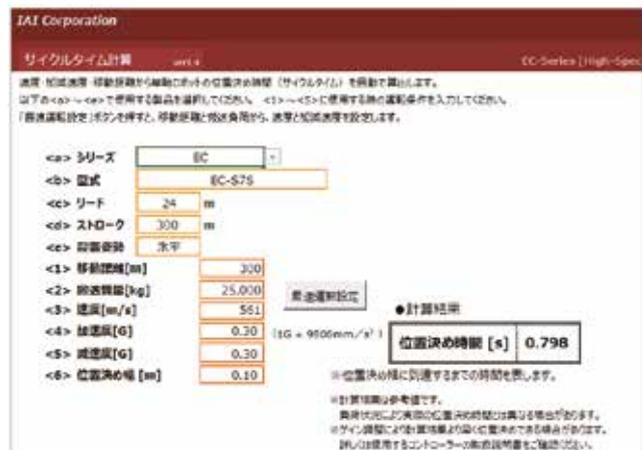


見積書



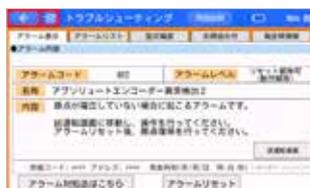
サイクルタイム計算ソフト

検討中のアクチュエーターと動作条件を入力し、サイクルタイムを事前に確認することができます。



FAQ

お困りごとを選択するだけで、スムーズに解決できます。立上げ用資料やティーチングツールの使い方動画も充実しています。





カタログ

寸法図や仕様の詳細は総合カタログにてご確認ください。



検索機能が充実した
デジタルカタログがおすすめです!



冊子には標準価格が記載されています。
ご希望の方は担当営業または
最寄りの営業所にご連絡ください。
ホームページからの資料請求も承っております。

カリキュレーターソフト

検討中のアクチュエーターの動作条件を入力することで、24V
電源容量やサイクルタイム、タイミングチャートを確認できます。



◀消費電力量の確認もできます。

お問い合わせ …最寄りの営業所またはコールセンターにお問い合わせください

国内31か所の営業所



24時間無料問い合わせ窓口



技術相談や機種選定もコールセンターで安心サポート!

アイエイアイお客様センター“エイト”

安心とは**24時間対応**のことです

 **0800-888-0088**

【受付時間】月～金 24時間(月 7:00AM～金 翌朝7:00AM)
土、日、祝日 8:00AM～5:00PM(年末年始を除く)

アイエイアイお客様センター “**エイト**”

安心とは**24時間対応**のことです

0800-888-0088
FAX.0800-888-0099

《受付時間》 月～金 24時間(月 7:00AM～金 翌朝7:00AM)
土、日、祝日 8:00AM～5:00PM (年末年始を除く)

(*上記フリーダイヤルがつかない場合は、こちらをご利用ください(通話料無料))
TEL.0120-119-480 FAX.0120-119-486

アイエイアイお客様センター

エイト FAQ



お困りの方は
こちら!

株式会社 **アイエイアイ**

本 社	〒424-0114 静岡県静岡市清水区庵原町1210	TEL 054-364-5105 FAX 054-364-2589
東京営業所	〒105-0014 東京都港区芝3-24-7 芝エクセージビルディング4F	TEL 03-5419-1601 FAX 03-3455-5707
大阪営業所	〒530-0005 大阪府大阪市北区中之島6-2-40 中之島インテス14F	TEL 06-6479-0331 FAX 06-6479-0236
名古屋支店		
名古屋営業所	〒460-0008 愛知県名古屋市中区栄5-28-12 名古屋若宮ビル8F	TEL 052-269-2931 FAX 052-269-2933
小牧営業所	〒485-0029 愛知県小牧市中央1-271 大垣共立銀行 小牧支店ビル6F	TEL 0568-73-5209 FAX 0568-73-5219
四日市営業所	〒510-0086 三重県四日市市諏訪栄町1-12 朝日生命四日市ビル6F	TEL 059-356-2246 FAX 059-356-2248
三河営業所	〒446-0058 愛知県安城市三河安城南町1-15-8 サンテラス三河安城4F	TEL 0566-71-1888 FAX 0566-71-1877
豊田支店		
営業 1 課	〒471-0034 愛知県豊田市小坂本町1-5-3 朝日生命新豊田ビル4F	TEL 0565-36-5115 FAX 0565-36-5116
営業 2 課	〒446-0058 愛知県安城市三河安城南町1-15-8 サンテラス三河安城4F	TEL 0566-71-1888 FAX 0566-71-1877
営業 3 課	〒446-0058 愛知県安城市三河安城南町1-15-8 サンテラス三河安城4F	TEL 0566-71-1888 FAX 0566-71-1877
盛岡営業所	〒020-0062 岩手県盛岡市長田町6-7 クリエ21ビル7F	TEL 019-623-9700 FAX 019-623-9701
秋田出張所	〒018-0402 秋田県にかほ市平沢字行ヒ森2-4	TEL 0184-37-3011 FAX 0184-37-3012
仙台営業所	〒980-0011 宮城県仙台市青葉区上杉1-6-6 イースタンビル7F	TEL 022-723-2031 FAX 022-723-2032
新潟営業所	〒940-0082 新潟県長岡市千歳3-5-17 センザビル2F	TEL 0258-31-8320 FAX 0258-31-8321
宇都宮営業所	〒321-0953 栃木県宇都宮市東宿郷5-1-16 ルーセントビル3F	TEL 028-614-3651 FAX 028-614-3653
宇都宮営業所	〒360-0847 埼玉県熊谷市籠原南1-312 あかりビル5F	TEL 048-530-6555 FAX 048-530-6556
茨城営業所	〒300-1207 茨城県牛久市ひたち野東5-3-2 ひたち野うしく池田ビル2F	TEL 029-830-8312 FAX 029-830-8313
多摩営業所	〒190-0023 東京都立川市柴崎町3-14-2 BOSENビル2F	TEL 042-522-9881 FAX 042-522-9882
甲府営業所	〒400-0031 山梨県甲府市丸の内2-12-1 ミサトビル3F	TEL 055-230-2626 FAX 055-230-2636
厚木営業所	〒243-0014 神奈川県厚木市旭町1-10-6 シャンロック石井ビル3F	TEL 046-226-7131 FAX 046-226-7133
長野営業所	〒390-0852 長野県松本市島立943 ハーモネートビル401	TEL 0263-40-3710 FAX 0263-40-3715
静岡営業所	〒424-0114 静岡県静岡市清水区庵原町1210	TEL 054-364-6293 FAX 054-364-2589
浜松営業所	〒430-0936 静岡県浜松市中央区大工町125 シャンソンビル浜松7F	TEL 053-459-1780 FAX 053-458-1318
金沢営業所	〒920-0024 石川県金沢市西念1-1-7 金沢けやき大通りビル2F	TEL 076-234-3116 FAX 076-234-3107
滋賀営業所	〒524-0033 滋賀県守山市浮気町300-21 第2小島ビル2F	TEL 077-514-2777 FAX 077-514-2778
京都営業所	〒612-8418 京都府京都市伏見区竹田向代町559	TEL 075-693-8211 FAX 075-693-8233
兵庫営業所	〒673-0898 兵庫県明石市樽屋町8-34 第5池内ビル8F	TEL 078-913-6333 FAX 078-913-6339
岡山営業所	〒700-0973 岡山県岡山市北区下中野311-114 OMOto-ROOT BLD.101	TEL 086-805-2611 FAX 086-244-6767
広島営業所	〒730-0051 広島県広島市中区大手町3-1-9 広島鯉城通りビル5F	TEL 082-544-1750 FAX 082-544-1751
徳島営業所	〒770-0905 徳島県徳島市東大工町1-9-1 徳島ファーストビル 5F-B	TEL 088-624-8061 FAX 088-624-8062
松山営業所	〒790-0905 愛媛県松山市樽味4-9-22 フォーレスト21 1F	TEL 089-986-8562 FAX 089-986-8563
福岡営業所	〒812-0013 福岡県福岡市博多区博多駅東3-13-21 エアビルWING7F	TEL 092-415-4466 FAX 092-415-4467
大分営業所	〒870-0823 大分県大分市東大道1-11-1 タンネンバウムⅢ 2F	TEL 097-543-7745 FAX 097-543-7746
熊本営業所	〒862-0910 熊本県熊本市東区健軍本町1-1 拓洋ビル4F	TEL 096-214-2800 FAX 096-214-2801

IAI America, Inc.

Head Office: 2690 W. 237th Street, Torrance, CA 90505, USA
Chicago Office: 110 East State Parkway, Schaumburg, IL 60173, USA

IAI (Shanghai) Co., Ltd.

SHANGHAI JIAHUA BUSINESS CENTER A8-303,808,
Hongqiao Rd. shanghai 200030, China

IAI Industrieroboter GmbH

Ober der Röth 4, D-65824 Schwalbach am Taunus, Germany

IAI Robot (Thailand) Co., Ltd.

825 Phairojkiija Tower 7th Floor, Debaratana Rd.,
Bangna Nuea, Bangna, Bangkok 10260, Thailand

ホームページ www.iai-robot.co.jp

当カタログに記載されている内容は、製品改良のため予告なしに変更することがあります。

ロボシリンダ/ロボシリンダー/ROBOCYLINDER/エレスリンダ/エレスリンダー/ELECYLINDER/デジタルスピコン/リモスピ/ラジアルシリンダ/ラジアルシリンダー/RADIAL CYLINDER/ハルスプレス/パワーコン/パワーコンスカラ/ロボポンプ/ROBO PUMP/ワイヤシリンダ/Wire Cylinderは株式会社アイエイアイの登録商標です。