

EC-RR6 AHB

二次電池
動作温度
-80℃

モーター
ストレート

本体幅
60mm

24V
パルス
モーター

■型式項目

EC - RR6 AH B

シリーズ	タイプ	リード	仕様	仕様	ストローク	電源・I/Oケーブル長	オプション
		S 20mm H 12mm M 6mm L 3mm	AH 高剛性	B 二次電池製造工程対応製品	50 ? 550 50mm ? 550mm (50mmごと)	電源・I/Oケーブル長 下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照	オプション 下記オプション 価格表参照



ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
50	-	350	-
100	-	400	-
150	-	450	-
200	-	500	-
250	-	550	-
300	-	-	-

オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様(注1)	ACR	507	-
ブレーキ	B	507	-
先端アダプター(フランジ)	FFA	508	-
フランジ(前)	FL	509	-
3ポジション切替仕様	MF	513	-
先端アダプター(雌ねじ)	NFA	514	-
ナックルジョイント(注2)	NJ	515	-
ナックルジョイント +揺動受け金具(注2)	NJPB	516	-
原点逆仕様	NM	516	-
PNP仕様(注1)	PN	516	-
クレビス金具(注2)	QR	517	-
クレビス金具 +揺動受け金具(注2)	QRPB	518	-
ステンレス吸引継手取付け仕様(左側)(注3)	SVL	519	-
ステンレス吸引継手取付け仕様(右側)(注3)	SVR	519	-
電源2系統仕様(注1)	TMD2	519	-
バッテリーレス アプリアンコード仕様	WA	519	-
無線通信仕様	WL	519	-
無線動作対応仕様	WL2	519	-

(注1) RCON-EC接続仕様(ACR)選択時は、PNP仕様(PN)および電源2系統仕様(TMD2)を選択できません。
 (注2) ストローク50~400mmの場合のみ選択できます。クレビス金具(QRもしくはQRPB)とナックルジョイント(NJもしくはNJPB)は、セットでの購入となります。組付けはお客様にてご対応ください。
 (注3) ステンレス吸引継手取付け仕様(左側)(SVL)とステンレス吸引継手取付け仕様(右側)(SVR)は同時に選択できません。

選定上の注意

- 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。省電力設定を有効にする場合は、メインスペックが変わりますので、詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- ラジアルシリンダーはガイドを内蔵しています。ロッドに作用するラジアル荷重についての詳細は総合カタログ・2巻のページをご確認ください。
- 水平可搬質量は、外付けガイドを併用した場合です。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は総合カタログ・1巻のページをご確認ください。
- 使用周囲温度によって、デューティ比の制限が必要です。詳細は総合カタログ・1巻のページをご確認ください。
- 取付け姿勢によっては注意が必要です。詳細は5ページをご参照ください。
- e-ワイヤリングシステムとの接続方法は、カタログ「e-ワイヤリングシステム/現場置き電源(CJ0429)」の3ページをご確認ください。

電源・I/Oケーブル長価格表(標準価格)

■標準コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様(バラ線)	RCON-EC接続仕様(注5)(両端コネクタ付き)
0	ケーブル無し	- (注4)	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
1~3	1~3m	-	-
4~5	4~5m	-	-
6~7	6~7m	-	-
8~10	8~10m	-	-

(注4) 電源・I/Oコネクタのみ付属します。詳細は総合カタログ・2巻のページをご確認ください。
 (注5) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。ただし、e-ワイヤリングシステムと接続する場合は、ケーブル無しを選択してください。
 (注) ロボットケーブルです。

■4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様(バラ線)	RCON-EC接続仕様(注6)(両端コネクタ付き)
S1~S3	1~3m	-	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S4~S5	4~5m	-	-
S6~S7	6~7m	-	-
S8~S10	8~10m	-	-

(注6) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。ただし、e-ワイヤリングシステムと接続する場合は、選択できません。
 (注) ロボットケーブルです。

メインスペック

項目	内容					
リード	ボールねじリード(mm)	20	12	6	3	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)(省電力無効)	4	17.5	28	42
		最大可搬質量(kg)(省電力有効)	4	17.5	28	28
	速度/加速度	最高速度(mm/s)	800	400	200	100
		最低速度(mm/s)	25	15	8	4
		定格加速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)(省電力無効)	1	3	7	14
		最大可搬質量(kg)(省電力有効)	0.5	3	7	14
	速度/加速度	最高速度(mm/s)	800	400	200	100
		最低速度(mm/s)	25	15	8	4
		定格加速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
押付け	押付け時最大推力(N)	67	112	224	449	
	押付け最高速度(mm/s)	20	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力(kgf)	1	3	7	14	
ストローク	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	550	550	550	550	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ10mm 転造C10
繰返し位置決め精度	リード3/6/12: ±0.02mm、リード20: ±0.03mm
ロストモーション	0.1mm以下
リニアガイド	直動無限循環型
ロッド	φ25mm 材質: アルミ 硬質アルマイト処理
ロッド不回転精度(注7)	0度
使用周囲温度・湿度	10~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令、UL規格
モーター種類	パルスモーター(□42)(電源容量: 最大4.2A)
エンコーダ種類	インクリメンタル/バッテリーレスアプリアンコード
エンコーダパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注7) 無負荷時のロッド回転方向変位角です。

■速度・加速度別可搬質量表 ※出荷時は省電力設定無効です。詳細は総合カタログ・1巻のページをご参照ください。

■省電力設定無効(パワーモード) 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢	リード20						リード12						リード6						リード3					
	水平		垂直		垂直		水平		垂直		垂直		水平		垂直		水平		垂直					
速度 (mm/s)	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5		
0	4	4	3.5	3.5	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	0	28	24.5	21	17.5	7	7	
160	4	4	3.5	3.5	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	0	28	24.5	21	17.5	7	7	
320	4	4	3.5	2	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	0	28	24.5	21	17.5	7	7	
480	4	4	3.5	2	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	0	28	24.5	21	17.5	7	7	
640	4	3	2	1.5	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	0	28	21	17.5	14	7	7	
800	3	2			0.5	0.5											0	28	21	17.5	14	7	7	

■省電力設定有効(省エネモード) 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

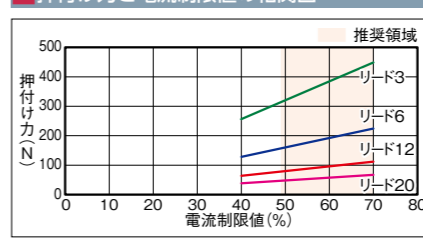
姿勢	リード20						リード12						リード6						リード3					
	水平		垂直		垂直		水平		垂直		垂直		水平		垂直		水平		垂直					
速度 (mm/s)	0.3	0.7	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.7	0.3	0.3	0.3	0.3	0.7	0.3	0.3	0.3	0.3	0.7	0.3	0.3	0.3	0.3		
0	4	3.5	0.5	0.5	0.5	0.5	17.5	7	3	3	3	28	14	7	7	7	0	28	17.5	14	14	14		
160	4	3.5	0.5	0.5	0.5	0.5	17.5	7	3	3	3	28	14	7	7	7	0	28	17.5	14	14	14		
320	4	3.5	0.5	0.5	0.5	0.5	17.5	7	3	3	3	28	14	7	7	7	0	28	17.5	14	14	14		
480	3	1.5	0.5	0.5	0.5	0.5	14	5.5	2	2	2	28	14	5.5	5.5	5.5	0	28	17.5	14	8.5	8.5		
640	2	0.5					7	3.5	1.5	1.5	1.5	24.5	12.5	3.5	3.5	3.5	0	28	17.5	14	6.5	6.5		

ストロークと最高速度

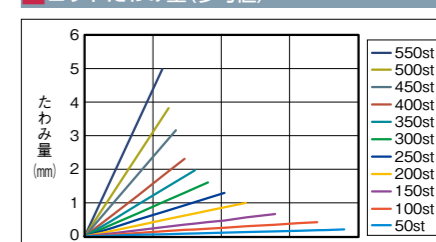
リード (mm)	省電力設定	50~550 (50mmごと)
20	無効	800
	有効	640
12	無効	400
	有効	400
6	無効	200
	有効	200
3	無効	100
	有効	100

(単位はmm/s)

押付け力と電流制限値の相関図



ロッドたわみ量(参考値)



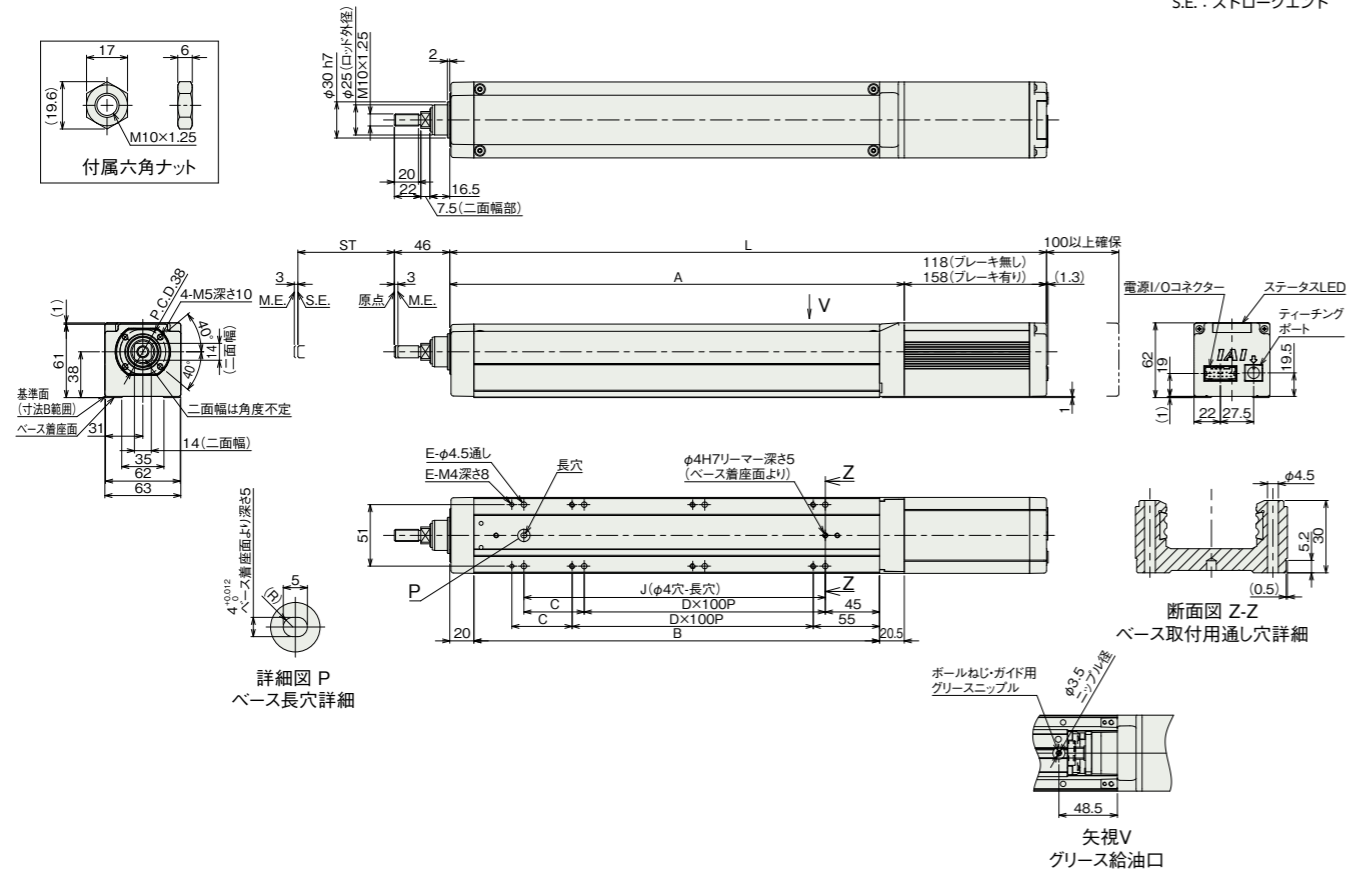
■寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

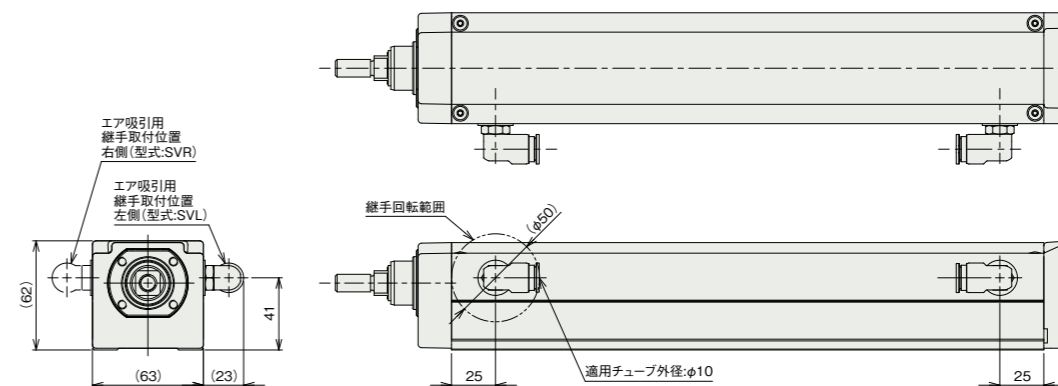


(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) 二面幅の向きは変更できません。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ステンレス吸引継手取付け仕様(オプション)



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	
L	ブレーキ無し	345	395	445	495	545	595	645	695	745	795	845
	ブレーキ有り	385	435	485	535	585	635	685	735	785	835	885
A	227	277	327	377	427	477	527	577	627	677	727	
B	186.5	236.5	286.5	336.5	386.5	436.5	486.5	536.5	586.5	636.5	686.5	
C	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	
D	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	
E	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	
J	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	
質量 (kg)	ブレーキ無し	2	2.2	2.5	2.8	3	3.3	3.6	3.8	4.1	4.4	4.7
	ブレーキ有り	2.3	2.5	2.8	3.1	3.3	3.6	3.9	4.1	4.4	4.6	4.9

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、総合カタログ・2巻のページをご確認ください。