

EC-RR6 B

二次電池
動作温度
-80℃

モーター
ストレート

本体幅
60
mm

24v
パルス
モーター

■型式項目

EC - **RR6** [] - [] - **B** - []

シリーズ	タイプ	リード	仕様	ストローク	電源・I/Oケーブル長	オプション	
	S	20mm	二次電池製造工程対応製品	65 ? 315	65mm ? 315mm (50mmごと)	下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照	下記オプション 価格表参照
	H	12mm					
	M	6mm					
	L	3mm					



■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
65	-	215	-
115	-	265	-
165	-	315	-

■オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様(注1)	ACR	507	-
ブレーキ	B	507	-
先端アダプター(フランジ)	FFA	508	-
フランジ(前)	FL	509	-
フート金具	FT	510	-
3ポジション切替仕様	MF	513	-
先端アダプター(雌ねじ)	NFA	514	-
ナックルジョイント(注2)	NJ	515	-
ナックルジョイント +揺動受け金具(注2)	NJPB	516	-
原点逆仕様	NM	516	-
PNP仕様(注1)	PN	516	-
クレビス金具(注2)	QR	517	-
クレビス金具 +揺動受け金具(注2)	QRPB	518	-
ステンレス吸引継手取付け仕様(左側)(注3)	SVL	519	-
ステンレス吸引継手取付け仕様(右側)(注3)	SVR	519	-
電源2系統仕様(注1)	TMD2	519	-
バッテリーレス アプソリュートエンコーダー仕様	WA	519	-
無線通信仕様	WL	519	-
無線軸動対応仕様	WL2	519	-

(注1) RCON-EC接続仕様(ACR) 選択時は、PNP仕様(PN)および電源2系統仕様(TMD2)を選択できません。
(注2) クレビス金具(QRもしくはQRPB)とナックルジョイント(NJもしくはNJPB)は、セットでの購入となります。組付はお客様にてご対応ください。
(注3) 継手取付け位置はモーター折返し方向と逆側のみ選択可能です。

選定上の注意

- ストロークによって最高速度が変化します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度をご確認ください。
- 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。省電力設定を有効にする場合は、メインスペックが変わりますので、詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- ラジアルシリンダーはガイドを内蔵しています。ロッドに作用するラジアル荷重についての詳細は総合カタログ・2巻のページをご確認ください。
- 水平可搬質量は、外付けガイドを併用した場合です。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。
- 使用周囲温度によって、デューティ比の制限が必要です。詳細は総合カタログ・1巻のページをご参照ください。
- 取付け姿勢によっては注意が必要です。詳細は5ページをご参照ください。
- e-ワイヤリングシステムとの接続方法は、カタログ「e-ワイヤリングシステム/現場置き電源(CJ0429)」の3ページをご参照ください。

■電源・I/Oケーブル長価格表(標準価格)

■標準コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)	RCON-EC接続仕様(注5) (両端コネクタ付き)
0	ケーブル無し	CB-EC-PWBIO□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□-RB付属
1~3	1~3m	- (注4)	-
4~5	4~5m	-	-
6~7	6~7m	-	-
8~10	8~10m	-	-

(注4) 電源・I/Oコネクタのみ付属します。詳細は総合カタログ・2巻のページをご確認ください。
(注5) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。ただし、e-ワイヤリングシステムと接続する場合は、ケーブル無しを選択してください。
(注) ロボットケーブルです。

■4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)	RCON-EC接続仕様(注6) (両端コネクタ付き)
S1~S3	1~3m	CB-EC2-PWBIO□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□-RB付属
S4~S5	4~5m	-	-
S6~S7	6~7m	-	-
S8~S10	8~10m	-	-

(注6) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。ただし、e-ワイヤリングシステムと接続する場合は、選択できません。
(注) ロボットケーブルです。

■メインスペック

項目	内容					
リード	ボールねじリード(mm)	20	12	6	3	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)(省電力無効)	4	17.5	28	42
		最大可搬質量(kg)(省電力有効)	4	17.5	28	28
	速度/加速度	最高速度(mm/s)	800	400	200	100
		最低速度(mm/s)	25	15	8	4
		定格加速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)(省電力無効)	1	3	7	8.5
		最大可搬質量(kg)(省電力有効)	0.5	3	7	8.5
	速度/加速度	最高速度(mm/s)	800	400	200	100
		最低速度(mm/s)	25	15	8	4
		定格加速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
押付け	押付け時最大推力(N)	67	112	224	449	
	押付け最高速度(mm/s)	20	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力(kgf)	1	3	7	8.5	
ストローク	最小ストローク(mm)	65	65	65	65	
	最大ストローク(mm)	315	315	315	315	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ10mm 転造C10
繰返し位置決め精度	リード3/6/12: ±0.02mm、リード20: ±0.03mm
ロストモーション	0.1mm以下
リニアガイド	直動無限循環型
ロッド	φ25mm 材質: アルミ 硬質アルマイト処理
ロッド不回転精度(注7)	0度
使用周囲温度・湿度	10~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令、UL規格
モーター種類	パルスモーター(□42)(電源容量: 最大4.2A)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアプソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注7) 無負荷時のロッド回転方向変位角です。

■速度・加速度別可搬質量表 ※出荷時は省電力設定無効です。詳細は総合カタログ・1巻のページをご参照ください。

■省電力設定無効(パワーモード) 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢	リード20						リード12						リード6						リード3									
	水平		垂直		垂直		水平		垂直		垂直		水平		垂直		水平		垂直									
速度 (mm/s)	加速度(G)					加速度(G)					加速度(G)					加速度(G)												
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5						
0	4	4	3.5	3.5	1	1	17.5	12.5	11	8.5	3	3	0	28	24.5	21	17.5	7	7	0	42	35	31.5	28	8.5	8.5		
160	4	4	3.5	3.5	1	1	100	17.5	12.5	11	8.5	3	3	50	28	24.5	21	17.5	7	7	50	42	35	31.5	28	8.5	8.5	
320	4	4	3.5	2	1	1	200	17.5	12.5	11	7	3	3	100	28	24.5	21	17.5	7	7	100	42	35	31.5	28	8.5	8.5	
480	4	4	3.5	2	1	1	400	14	10	7	4	3	3	200	28	21	17.5	14	7	7								
640	4	3	2	1.5	1	1																						
800	3	2			0.5	0.5																						

■省電力設定有効(省エネモード) 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

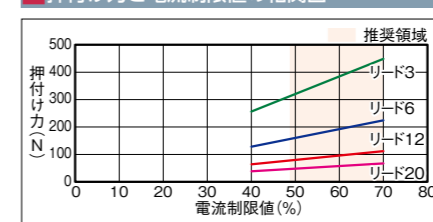
姿勢	リード20						リード12						リード6						リード3								
	水平		垂直		垂直		水平		垂直		垂直		水平		垂直		水平		垂直								
速度 (mm/s)	加速度(G)					加速度(G)					加速度(G)					加速度(G)											
	0.3	0.7	0.3			0.3	0.7	0.3	0.3	0.7	0.3	0.3	0.3	0.7	0.3	0.3	0.3	0.3	0.7	0.3	0.3	0.3	0.3	0.7	0.3	0.3	
0	4	3.5	0.5			17.5	7	3	0	28	14	7	0	28	14	7	0	28	17.5	8.5							
160	4	3.5	0.5			100	17.5	7	3	50	28	14	7	25	28	14	7	25	28	17.5	8.5						
320	4	3.5	0.5			200	17.5	7	3	100	28	14	7	50	28	14	7	50	28	17.5	8.5						
480	3	1.5	0.5			300	14	5.5	2	150	28	14	5.5	75	28	17.5	8.5	75	28	17.5	8.5						
640	2	0.5				400	7	3.5	1.5	200	24.5	12.5	3.5	100	28	17.5	6.5	100	28	17.5	6.5						

■ストロークと最高速度

リード (mm)	省電力設定	65~315 (50mmごと)
20	無効	800
	有効	640
12	無効	400
	有効	400
6	無効	200
	有効	200
3	無効	100
	有効	100

(単位はmm/s)

■押付け力と電流制限値の相関図



■ロッドたわみ量(参考値)

