

EC-RR6□R

EC-DRR6□R

(デジタルスピコン付き)

モーター折返し
本体幅
60mm
24V
パルス
モーター

■型式項目

EC - [] - [] - [] - [] - []

R - [] - [] - [] - [] - []

シリーズ	タイプ	リード	仕様	ストローク	電源・I/Oケーブル長	オプション
RR6	標準	S 20mm	R モーター折返し	65 ? 65mm	下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照	下記オプション 価格表参照
DRR6	デジタルスピコン	H 12mm M 6mm L 3mm		315 ? 315mm (50mmごと)		



ラジアル荷重対応
ラジアルシリンダー®

水平 垂直 横立て 天吊り

CE RoHS 10

(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	RR6□R	DRR6□R		RR6□R	DRR6□R
65	-	-	215	-	-
115	-	-	265	-	-
165	-	-	315	-	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様(注1)	ACR	2-741	-
ブレーキ(注2)	B	2-741	-
先端アダプター(フランジ)	FFA	2-744	-
フランジ(前)(注2)	FL	2-745	-
フート金具	FT	2-748	-
指定グリース塗布仕様	G5	2-752	-
モーター左折返し仕様(注3)	ML	2-755	-
モーター右折返し仕様(注3)	MR	2-755	-
先端アダプター(雌ねじ)	NFA	2-755	-
ナックルジョイント(注4)	NJ	2-756	-
ナックルジョイント+揺動受け金具(注4)	NJPB	2-757	-
原点逆仕様	NM	2-758	-
PNP仕様	PN	2-758	-
クレビス金具(注4)	QR	2-759	-
クレビス金具+揺動受け金具(注4)	QRPB	2-760	-
電源2系統仕様	TMD2	2-762	-
バッテリーレス	WA	2-763	-
アブソリュートエンコーダー仕様	WA	2-763	-
無線通信仕様	WL	2-763	-
無線軸動作対応仕様	WL2	2-763	-

(注1) RCON-EC接続仕様(ACR)選択時は、PNP仕様(PN)および電源2系統仕様(TMD2)を選択できません。
 (注2) 最短ストローク(65mm)の場合、ブレーキ(B)とフランジ(FL)を同時に選択することはできません。
 (注3) 型式項目のオプション欄に必ずどちらかの記号をご記入ください。
 (注4) クレビス金具(QRもしくはQRPB)とナックルジョイント(NJもしくはNJPB)はセットでの購入となります。組付はお客様にてご対応ください。

選定上の注意

- ストロークによって最高速度が変化します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度をご確認ください。
- 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。省電力設定を有効にする場合は、メインスペックが変わりますので、詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- ラジアルシリンダーはガイドを内蔵しています。ロッドに作用するラジアル荷重についての詳細は 2-91 ページをご確認ください。
- 水平可搬質量は外付けガイドを併用した場合です。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。
- 使用周囲温度によって、デューティ比の制限が必要です。詳細は 1-326 ページをご参照ください。
- 取付け姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-307 ページをご参照ください。

電源・I/Oケーブル長価格表 (標準価格)

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)	RCON-EC接続仕様(注6) (両端コネクター付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブル無し	- (注5)	-
1~3	1~3m	-	-
4~5	4~5m	-	-
6~7	6~7m	-	-
8~10	8~10m	-	-

(注5) 端子台コネクターのみ付属します。詳細は 2-775 ページをご確認ください。
 (注6) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

4方向コネクターケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)	RCON-EC接続仕様(注7) (両端コネクター付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1~S3	1~3m	-	-
S4~S5	4~5m	-	-
S6~S7	6~7m	-	-
S8~S10	8~10m	-	-

(注7) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

メインスペック

項目	内容	項目				
		20	12	6	3	
リード	ボールねじリード(mm)	20	12	6	3	
	可搬質量	最大可搬質量(kg) (省電力無効)	6	25	40	60
		最大可搬質量(kg) (省電力有効)	6	25	40	40
	速度/加速度	最高速度(mm/s)	800	700	450	225
		最低速度(mm/s)	25	15	8	4
定格加速度(G)		0.3	0.3	0.3	0.3	
垂直	最高可搬質量(kg) (省電力無効)	1.5	4	10	12.5	
	最高可搬質量(kg) (省電力有効)	1	4	10	12.5	
	最高速度(mm/s)	800	700	450	225	
	最低速度(mm/s)	25	15	8	4	
	定格加速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3	
押付け	押付け時最大推力(N)	67	112	224	449	
	押付け最高速度(mm/s)	20	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力(kgf)	1.5	4	10	12.5	
ストローク	最小ストローク(mm)	65	65	65	65	
	最大ストローク(mm)	315	315	315	315	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

速度・加速度別可搬質量表 ※出荷時は省電力設定無効です。詳細は1-23ページをご参照ください。

■省電力設定無効(パワーモード) 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード20

姿勢	速度 (mm/s)	水平				垂直	
		加速度 (G)		加速度 (G)		加速度 (G)	
		0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	6	6	5	5	1.5	1.5	1.5
160	6	6	5	5	1.5	1.5	1.5
320	6	6	5	3	1.5	1.5	1.5
480	6	6	5	3	1.5	1.5	1.5
640	6	4	3	2	1.5	1.5	1.5
800	4	3		1	1		

リード12

姿勢	速度 (mm/s)	水平				垂直	
		加速度 (G)		加速度 (G)		加速度 (G)	
		0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	25	18	16	12	4	4	4
100	25	18	16	12	4	4	4
200	25	18	16	10	4	4	4
400	20	14	10	6	4	4	4
500	15	8	6	4	3.5	3	3
700	6	2			2	1	

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

リード6

姿勢	速度 (mm/s)	水平				垂直	
		加速度 (G)		加速度 (G)		加速度 (G)	
		0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	40	35	30	25	10	10	10
50	40	35	30	25	10	10	10
100	40	35	30	25	10	10	10
200	40	30	25	20	10	10	10
250	40	27.5	22.5	18	9	8	8
350	30	14	12	10	5	5	5
400	18	10	6	5	3	3	3
450	8	3			2	1	

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

リード3

姿勢	速度 (mm/s)	水平				垂直	
		加速度 (G)		加速度 (G)		加速度 (G)	
		0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	60	50	45	40	12.5	12.5	12.5
50	60	50	45	40	12.5	12.5	12.5
100	60	50	45	40	12.5	12.5	12.5
125	60	50	40	30	10	10	10
175	40	35	25	20	6	5	5
200	35	23	15	10	5	4	4
225	16	10			2.5		

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

■省電力設定有効(省エネモード) 可搬質量の単位はkgです。

リード20

姿勢	速度 (mm/s)	水平		垂直	
		加速度 (G)		加速度 (G)	
		0.3	0.7	0.3	0.3
0	6	5	1		
160	6	5	1		
320	6	5	1		
480	4	3	1		
640	3	1	0.5		

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

リード12

姿勢	速度 (mm/s)	水平		垂直	
		加速度 (G)		加速度 (G)	
		0.3	0.7	0.3	0.3
0	25	10	4		
100	25	10	4		
200	25	10	4		
300	20	8	3		
400	10	5	2		
500	5	2	1		

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

リード6

姿勢	速度 (mm/s)	水平		垂直	
		加速度 (G)		加速度 (G)	
		0.3	0.7	0.3	0.3
0	40	20	10		
50	40	20	10		
100	40	20	10		
150	40	20	8		
200	35	18	5		
250	10	6	3		

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

リード3

姿勢	速度 (mm/s)	水平		垂直	
		加速度 (G)		加速度 (G)	
		0.3	0.7	0.3	0.3
0	40	25	12.5		
25	40	25	12.5		
50	40	25	12.5		
75	40	25	12		
100	40	25	9		
125	40	25	5		

(注) 「G5」オプション選択時は注意事項参照

<「G5」(指定グリース塗布仕様)オプション選択時の注意事項>

使用周囲温度10℃以下で使用する場合は、下記の速度以下でご使用ください。

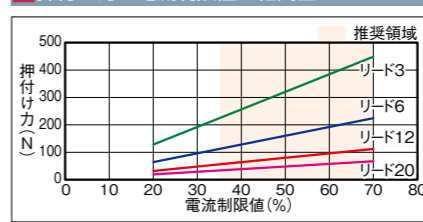
- ・リード12：400mm/s以下
- ・リード6：200mm/s以下
- ・リード3：100mm/s以下

ストロークと最高速度

リード (mm)	省電力設定	65~215 (50mmごと)	265 (mm)	315 (mm)
20	無効	800		
	有効	640		
12	無効	700	660	480
	有効	500		480
6	無効	450	325	235
	有効	250		235
3	無効	225	160	115
	有効	125		115

(単位:mm/s)

押付け力と電流制限値の相関図



ロッドたわみ量 (参考値)

