

EC-RR7 AHBR

二次電池
動作温度
-80℃

モーター
折返し

本体幅
80
mm

24v
パルス
モーター

■型式項目

EC	-	RR7		AH		B		R	-		-		-		
シリーズ	-	タイプ	リード	仕様	仕様	仕様	仕様	仕様	-	ストローク	-	電源・I/Oケーブル長	-	オプション	
			S 24mm H 16mm M 8mm L 4mm	AH 高剛性	B 二次電池製造工程対応製品	R モーター折返し				50 ? 500		50mm ? 500mm (50mmごと)		下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照	下記オプション 価格表参照



(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

■ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
50	-	300	-
100	-	350	-
150	-	400	-
200	-	450	-
250	-	500	-

■オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様 (注1)	ACR	507	-
ブレーキ (注2)	B	507	-
先端アダプター (フランジ)	FFA	508	-
フランジ (前) (注2)	FL	509	-
フット金具	FT	510	-
3ボジション切替仕様	MF	513	-
モーター左折返し仕様 (注3)	ML	513	-
モーター右折返し仕様 (注3)	MR	513	-
先端アダプター (雌ねじ)	NFA	514	-
ナックルジョイント (注4)	NJ	515	-
ナックルジョイント +揺動受け金具 (注4)	NJPB	516	-
原点逆仕様	NM	516	-
PNP仕様 (注1)	PN	516	-
クレビス金具 (注4)	QR	517	-
クレビス金具 +揺動受け金具 (注4)	QRPB	518	-
ステンレス吸引継手取付け仕様 (左側) (注5)	SVL	519	-
ステンレス吸引継手取付け仕様 (右側) (注5)	SVR	519	-
電源2系統仕様 (注1)	TMD2	519	-
バッテリーレス アップリケートエンコーダー仕様	WA	519	-
無線通信仕様	WL	519	-
無線軸動作対応仕様	WL2	519	-

(注1) RCON-EC接続仕様 (ACR) 選択時は、PNP仕様 (PN) および電源2系統仕様 (TMD2) を選択できません。
(注2) 最短ストローク (50mm) の場合、ブレーキ (B) とフランジ (FL) を同時に選択することはできません。
(注3) 型式項目のオプション欄に必ずどちらかの記号をご記入ください。
(注4) クレビス金具 (QRもしくはQRPB) とナックルジョイント (NJもしくはNJPB) はセットでの購入となります。組付はお客様にてご対応ください。
(注5) 継手取付け位置はモーター折返し方向と逆側のみ選択可能です。

選定上の注意

- 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。省電力設定を有効にする場合は、メインスペックが変わりますので、詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- ラジアルシリンダーはガイドを内蔵しています。ロッドに作用するラジアル荷重についての詳細は総合カタログ・2巻のページをご確認ください。
- 水平可搬質量は外付けガイドを併用した場合です。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。
- 使用周囲温度によって、デューティ比の制限が必要です。詳細は総合カタログ・1巻のページをご参照ください。
- 取付け姿勢によっては注意が必要です。詳細は5ページをご参照ください。
- e-ワイヤリングシステムとの接続方法は、カタログ「e-ワイヤリングシステム / 現場置き電源 (CJ0429)」の3ページをご参照ください。

■電源・I/Oケーブル長価格表 (標準価格)

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様 (注7) (両端コネクタ付き)
0	ケーブル無し	- (注6)	-
1 ~ 3	1 ~ 3m	-	-
4 ~ 5	4 ~ 5m	-	-
6 ~ 7	6 ~ 7m	-	-
8 ~ 10	8 ~ 10m	-	-

(注6) 電源・I/Oコネクタのみ付属します。詳細は総合カタログ・2巻のページをご確認ください。
(注7) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。ただし、e-ワイヤリングシステムと接続する場合は、ケーブル無しを選択してください。
(注) ロボットケーブルです。

■4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様 (注8) (両端コネクタ付き)
S1 ~ S3	1 ~ 3m	-	-
S4 ~ S5	4 ~ 5m	-	-
S6 ~ S7	6 ~ 7m	-	-
S8 ~ S10	8 ~ 10m	-	-

(注8) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。ただし、e-ワイヤリングシステムと接続する場合は、選択できません。
(注) ロボットケーブルです。

■メインスペック

項目	内容	24				16				8				4				
		速度				加速度				速度				加速度				
リード	ボールねじリード (mm)	24	16	8	4	24	16	8	4	24	16	8	4	24	16	8	4	
	可搬質量	最大可搬質量 (kg) (省電力無効)	14	35	42	56	14	35	42	56	14	35	42	56	14	35	42	56
		最大可搬質量 (kg) (省電力有効)	12.5	28	35	38.5	12.5	28	35	38.5	12.5	28	35	38.5	12.5	28	35	38.5
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	860	640	320	150	860	640	320	150	860	640	320	150	860	640	320	150
		最低速度 (mm/s)	30	20	10	5	30	20	10	5	30	20	10	5	30	20	10	5
定格加減速度 (G)		0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	
垂直	最高加減速度 (G)	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	
	可搬質量	最大可搬質量 (kg) (省電力無効)	2	5.5	12.5	19.5	2	5.5	12.5	19.5	2	5.5	12.5	19.5	2	5.5	12.5	19.5
	最大可搬質量 (kg) (省電力有効)	2	3.5	12	18	2	3.5	12	18	2	3.5	12	18	2	3.5	12	18	
	最高速度 (mm/s)	640	560	280	140	640	560	280	140	640	560	280	140	640	560	280	140	
	最低速度 (mm/s)	30	20	10	5	30	20	10	5	30	20	10	5	30	20	10	5	
押付け	定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	
	最高加減速度 (G)	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	
	押付け時最大推力 (N)	182	273	547	1094	182	273	547	1094	182	273	547	1094	182	273	547	1094	
	押付け最高速度 (mm/s)	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	
	ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ															
ストローク	ブレーキ保持力 (kgf)	2	5.5	12.5	19.5	2	5.5	12.5	19.5	2	5.5	12.5	19.5	2	5.5	12.5	19.5	
	最小ストローク (mm)	50	50	50	50	50	50	50	50	50	50	50	50	50	50	50	50	
	最大ストローク (mm)	500	500	500	500	500	500	500	500	500	500	500	500	500	500	500	500	
ストローク	ストロークピッチ (mm)	50	50	50	50	50	50	50	50	50	50	50	50	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ12mm 転造C10
繰返し位置決め精度	リード4/8/16 : ±0.02mm、リード24 : ±0.03mm
ロストモーション	0.1mm以下
リニアガイド	直動無限循環型
ロッド	φ30mm 材質: アルミ 硬質アルマイト処理
ロッド不回転精度 (注9)	0度
使用周囲温度・湿度	10~40℃、85%RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令、UL規格
モーター種類	パルスモーター (□56) (電源容量: 最大4.2A)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアップリケート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注9) 無負荷時のロッド回転方向角度を表します。

■速度・加速度別可搬質量表 ※出荷時は省電力設定無効です。詳細は総合カタログ・1巻のページをご参照ください。

■省電力設定無効 (パワーモード) 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード24

姿勢	速度 (mm/s)	水平			垂直		
		加速度 (G)			加速度 (G)		
0	14	12.5	10.5	8.5	2	2	2
200	14	12.5	10.5	8.5	2	2	2
400	14	10	8.5	5.5	2	2	2
420	12	8.5	7	4	2	2	2
600	10	4	3.5	3	1.5	1.5	1.5
640	3.5	2	1.5	1	1.5	0.5	0.5
800	3.5	0.5	0.5				
860	1.5						

リード16

姿勢	速度 (mm/s)	水平			垂直		
		加速度 (G)			加速度 (G)		
0	35	28	24.5	21	5.5	5.5	5.5
140	35	28	24.5	21	5.5	5.5	5.5
280	35	24.5	17.5	14	5	5	5
420	17.5	12.5	10	7	3	3	3
560	7	3	2	1	0.5	0.5	0.5
640	1.5						

リード8

姿勢	速度 (mm/s)	水平			垂直		
		加速度 (G)			加速度 (G)		
0	42	35	31.5	28	12.5	12.5	12.5
70	42	35	31.5	28	12.5	12.5	12.5
140	42	35	31.5	28	11	8.5	8.5
210	42	28	21.5	18	7	6.5	6.5
280	17.5	6.5	5.5	4	2	1.5	1.5
320	3.5						

リード4

姿勢	速度 (mm/s)	水平			垂直		
		加速度 (G)			加速度 (G)		
0	56	49	45.5	42	19.5	19.5	19.5
35	56	49	45.5	42	19.5	19.5	19.5
70	56	49	45.5	42	19.5	19.5	19.5
105	56	42	35	28	12.5	12.5	12.5
140	28	9.5	7	3.5	3.5	2	2
150	14						

■省電力設定有効 (省エネモード) 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード24

姿勢	速度 (mm/s)	水平			垂直		
		加速度 (G)			加速度 (G)		
0	12.5	6.5	2	2	2	2	
200	12.5	6.5	2	2	2	2	
420	7	3.5	1	1	1	1	
630	0.5						

リード16

姿勢	速度 (mm/s)	水平			垂直		
		加速度 (G)			加速度 (G)		
0	28	17.5	3.5	3.5	3.5	3.5	
140	28	17.5	3.5	3.5	3.5	3.5	
280	12.5	8.5	1.5	1.5	1.5	1.5	
420	1	0.5					

リード8

姿勢	速度 (mm/s)	水平			垂直		
		加速度 (G)			加速度 (G)		
0	35	21	12	12	12	12	
70	35	21	12	12	12	12	
140	35	21	5	5	5	5	
210	10	5	0.5	0.5	0.5	0.5	

リード4

姿勢	速度 (mm/s)	水平			垂直		
		加速度 (G)			加速度 (G)		
0	38.5	35	18	18	18	18	
35	38.5	35	18	18	18	18	
70	38.5	35	9	9	9	9	
105	21	10.5	1.5	1.5	1.5	1.5	

■ストロークと最高速度

リード (mm)	省電力設定	50~500 (50mmごと)
24	無効	860<640>
	有効	630<420>
16	無効	640<560>
	有効	420<280>
8	無効	320<280>
	有効	210
4	無効	150<140>
	有効	

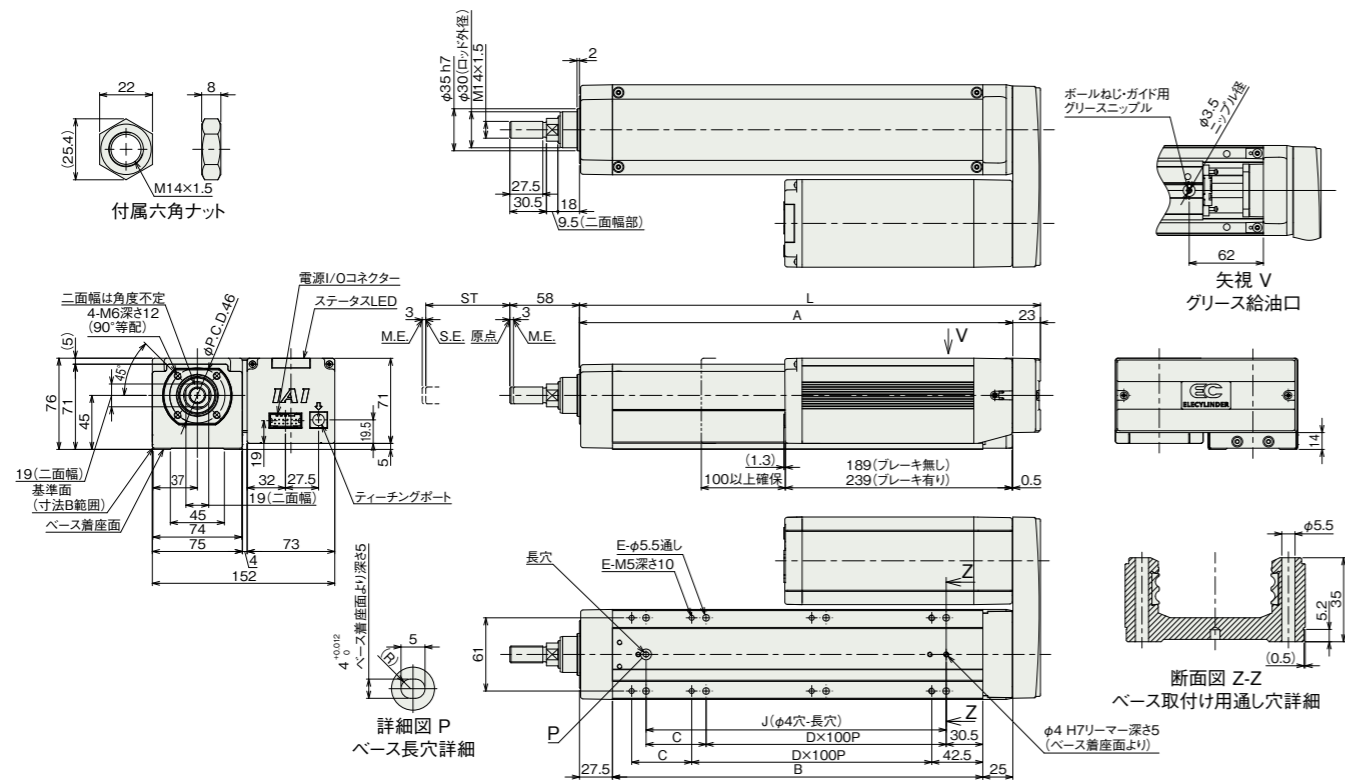
■ 寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) 二面幅の向きは変更できません。
(注) 下図はモーター左折返し仕様 (ML) の場合です。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ ストローク別寸法

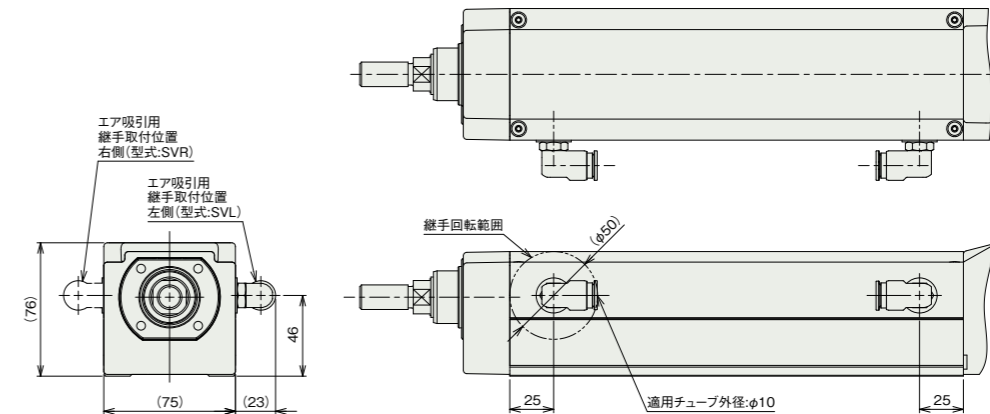
ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
L	284	334	384	434	484	534	584	634	684	734
A	261	311	361	411	461	511	561	611	661	711
B	208.5	258.5	308.5	358.5	408.5	458.5	508.5	558.5	608.5	658.5
C	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0
D	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6
E	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14
J	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600

■ ストローク別質量

質量 (kg)	ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
	ブレーキ無し	4.6	5	5.3	5.6	6	6.3	6.6	7	7.3	7.6
	ブレーキ有り	5.1	5.5	5.8	6.1	6.5	6.8	7.1	7.5	7.8	8.1

■ ステンレス吸引継手取付け仕様 (オプション)

(注) 継手取付け位置はモーター折返し方向と逆側のみ選択可能です。



■ 適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、総合カタログ・2巻のページをご確認ください。