

EC-S2□B

二次電池
露点温度
-80℃

簡易防塵

モーター
ストレート

本体幅
20
mm

24v
パルス
モーター

■型式項目

シリーズ	タイプ	リード	仕様	ストローク	アクチュエーターケーブル長	電源・I/Oケーブル長	オプション	
EC	S2	H 6mm M 4mm	B 二次電池製造工程対応製品	25 ↓ 100 ↓ 100 ↓ 300	25mm ↓ 100mm (25mmごと)	下記アクチュエーターケーブル長 価格表参照	下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照	下記オプション 価格表参照



(注) 上写真はモーター取付方向上側(MOT)です。

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	
	RCON-EC接続仕様(注1)	NPN/PNP仕様(注2)
25	-	-
50	-	-
75	-	-
100	-	-
150	-	-
200	-	-
250	-	-
300	-	-

(注1) オプションにて必ず「ACR」を選択してください。
(注2) インターフェイスボックス2が含まれた価格です。

■オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様(注3)(注5)	ACR	507	-
ブレーキ	B	507	-
ケーブル取出し方向変更(下側)	CJB	507	-
ケーブル取出し方向変更(左側)	CJL	507	-
ケーブル取出し方向変更(右側)	CJR	507	-
ケーブル取出し方向変更(上側)	CJT	507	-
フット金具	FT	510	-
3ポジション切替仕様	MF	513	-
モーター取付方向変更(下側)(注4)	MOB	513	-
モーター取付方向変更(左側)(注4)	MOL	513	-
モーター取付方向変更(右側)(注4)	MOR	513	-
モーター取付方向変更(上側)(注4)	MOT	513	-
原点逆仕様	NM	516	-
PNP仕様(注3)	PN	516	-
スライダ部ローラー仕様	SR	518	-
電源2系統仕様(注3)	TMD2	519	-
バッテリーレス アップリケートエンコーダー仕様	WA	519	-
無線通信仕様(注5)	WL	519	-
無線軸動作対応仕様(注5)	WL2	519	-

(注3) RCON-EC接続仕様(ACR)選択時は、PNP仕様(PN)および電源2系統仕様(TMD2)を選択できません。また、インターフェイスボックス2は付属しません。
(注4) 型式項目のオプション欄に必ずいずれかの記号をご記入ください。
(注5) RCON-EC接続仕様(ACR)選択時は、無線通信仕様(WL)と無線軸動作対応仕様(WL2)は選択できません。RCON-EC接続にて無線通信を行う場合(WL)は、別売オプションのインターフェイスボックス2、電源・I/Oケーブルを手配してください。詳細は総合カタログ・2巻のページをご参照ください。無線軸動作対応仕様(WL2)の場合は、担当営業までお問い合わせください。

選定上の注意

- 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は総合カタログ・1巻のページをご確認ください。
- 取付け姿勢によっては注意が必要です。詳細は5ページをご確認ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向50mm以下です。張出し負荷長については総合カタログ・2巻のページの説明をご確認ください。
- 取付け物体の重心位置は、張出し距離の1/2以下としてください。張出し距離や負荷モーメントが許容値内であっても、動作中に異常な振動や音などが発生する場合は、動作条件を緩めてご使用ください。
- エレシリンダーをPLCと接続する場合、3通りの接続方法があります。詳細は総合カタログ・2巻のページをご参照ください。
- リードHは、垂直で設置することができません。
- e-ワイヤリングシステムとの接続方法は、カタログ「e-ワイヤリングシステム/現場置き電源(CJ0429)」の3ページをご参照ください。

■別売オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様 電源・I/Oケーブル (標準コネクタケーブル)	CB-REC-PWBIO□□□-RB	総ページ	-
RCON-EC接続仕様 電源・I/Oケーブル (4方向コネクタケーブル)	CB-REC2-PWBIO□□□-RB	総ページ	-
RCON-EC接続仕様 電源2系統用 インターフェイスボックス2 (無線仕様)	EC-CVNWL-CB-ACR	520	-

(注) 電源・I/Oケーブルはロボットケーブルです。
□□□にはケーブル長さを記入してください。(例: 010=1m)

■アクチュエーターケーブル長価格表(標準価格)

ケーブル記号	ケーブル長	標準価格
1~3	1~3m	-
4~5	4~5m	-
6~10	6~10m(注6)	-

(注6) インターフェイスボックス2経由の接続時は最長9mまでの選択となります。
(注) 電源・I/Oケーブル長との合計が10m以下になるように選択してください。
(注) ロボットケーブルです。

■電源・I/Oケーブル長価格表(標準価格)

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)	
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	- (注7)
0	ケーブル無し	-	-
1~3	1~3m	-	-
4~5	4~5m	-	-
6~9	6~9m	-	-

(注7) 電源・I/Oコネクタのみ付属します。オプションRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合は「0」を選択してください。電源・I/Oコネクタは付属されません。詳細は総合カタログ・2巻のページをご確認ください。
(注) ロボットケーブルです。

■4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)	
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	-
S1~S3	1~3m	-	-
S4~S5	4~5m	-	-
S6~S9	6~9m	-	-

(注) ロボットケーブルです。

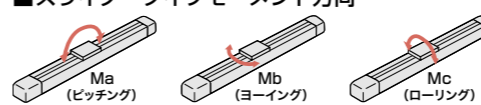
■メインスペック

項目	内容	
	水平	垂直
リード	ボールねじリード(mm)	6 4
可搬質量	最大可搬質量(kg)	0.5 1
	最高速度(mm/s)	200 150
	最低速度(mm/s)	8 5
	定格加減速度(G)	0.3 0.3
速度/加減速度	最高加減速度(G)	0.3 0.3
	最大可搬質量(kg)	- 0.25
	最高速度(mm/s)	- 150
	最低速度(mm/s)	- 5
可搬質量	定格加減速度(G)	- 0.3
	最高加減速度(G)	- 0.3
	最大可搬質量(kg)	- 0.25
	最高速度(mm/s)	- 150
速度/加減速度	最低速度(mm/s)	- 5
	定格加減速度(G)	- 0.3
	最高加減速度(G)	- 0.3
	最大可搬質量(kg)	- 0.25
押付け	押付け時最大推力(N)	15 23
	押付け最高速度(mm/s)	20 20
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ
	ブレーキ保持力(kgf)	- 0.25
ストローク	最小ストローク(mm)	25 25
	最大ストローク(mm)	300 300
	ストロークピッチ(mm)(25~100ST)	25 25
	ストロークピッチ(mm)(100~300ST)	50 50

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ6mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	アルミニウム合金 黒色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 1.43 N・m
	Mb: 2.04 N・m
	Mc: 2.29 N・m
動的許容モーメント (注8)	Ma: 0.50 N・m
	Mb: 0.72 N・m
	Mc: 0.81 N・m
使用周囲温度・湿度	10~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令、UL規格
モーター種類	パルスモーター(□20) (電源容量: 最大1.25A)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアップリケート
エンコーダーパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注8) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。総合カタログ・1巻のページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。

リード6

姿勢 速度 (mm/s)	加速度(G)	
	水平	垂直
0	0.5	0.3
50	0.5	0.3
100	0.5	0.3
150	0.5	0.3
200	0.5	0.3

リード4

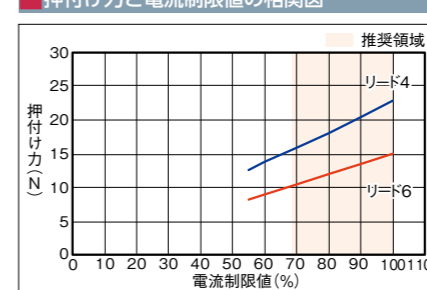
姿勢 速度 (mm/s)	加速度(G)	
	水平	垂直
0	1	0.25
50	1	0.25
100	1	0.25
150	1	0.25

■ストロークと最高速度

リード (mm)	25~100 (25mmごと)	100~300 (50mmごと)
6	-	200
4	-	150

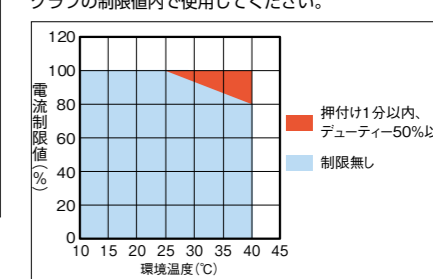
(単位はmm/s)

■押付け力と電流制限値の相関図



■押付け動作時の注意点

高温環境での高推力押付け動作時は、グラフの制限値内で使用してください。



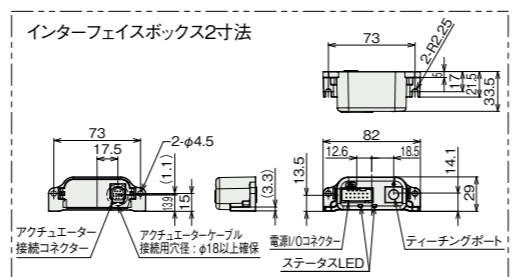
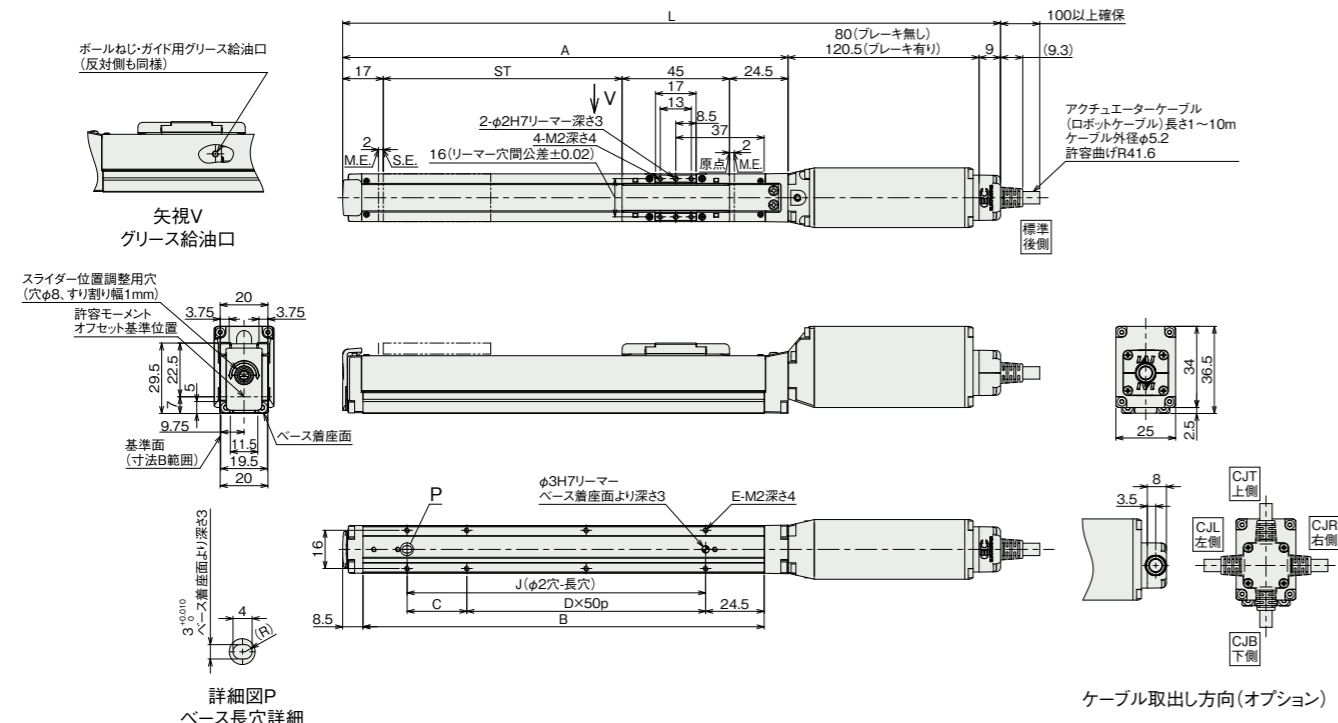
■ 寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) ケーブルを固定してケーブルの根元部分が動かないようにしてください。
ケーブルの分離と交換が可能です。(ケーブルボックス内コネクター接続)
ケーブル取出し方向(オプション)はケーブルボックスの方向変更で変更することができます。
(注) 下図はモーター取付方向上側(MOT)です。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



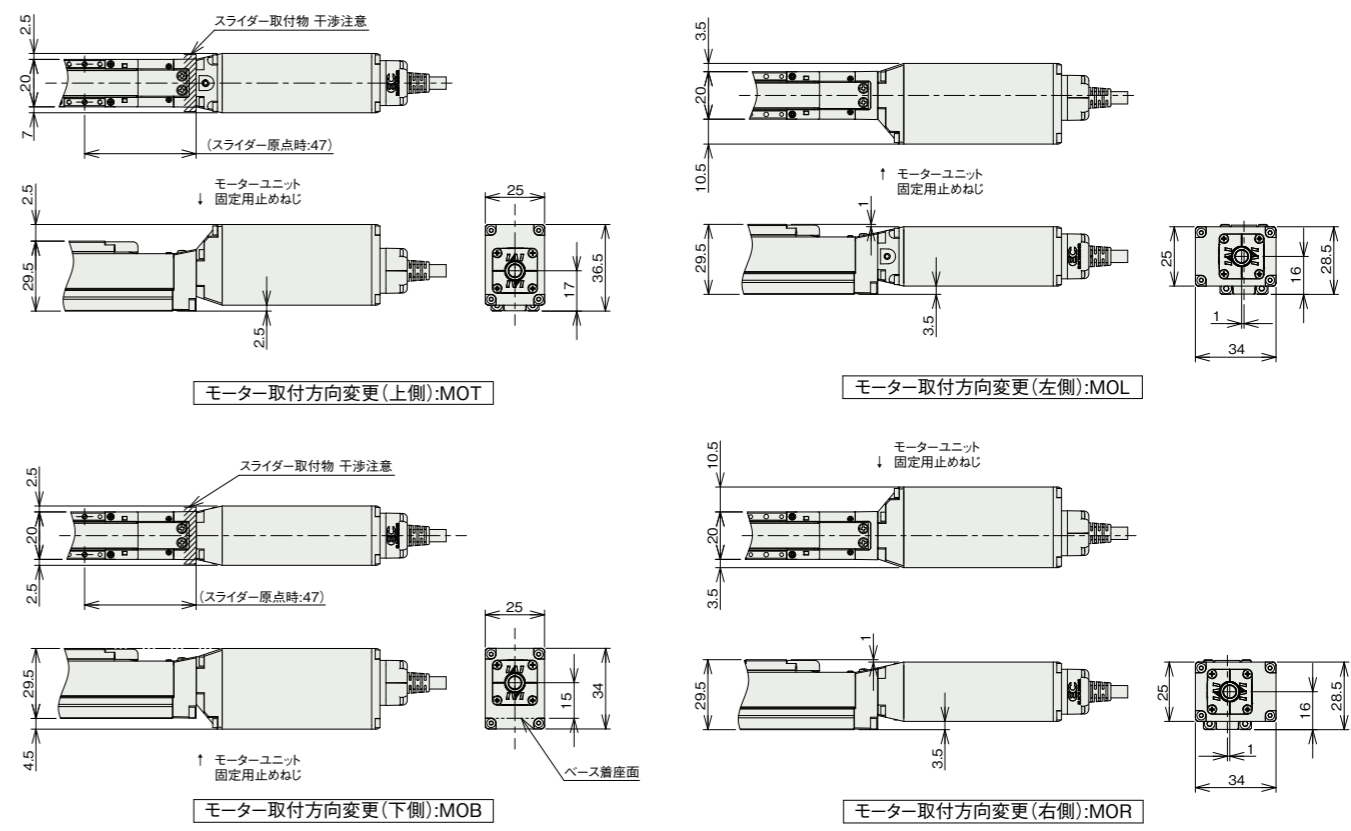
■ ストローク別寸法

ストローク	25	50	75	100	150	200	250	300	
L	プレーキ無し	200.5	225.5	250.5	275.5	325.5	375.5	425.5	475.5
	プレーキ有り	241	266	291	316	366	416	466	516
A	111.5	136.5	161.5	186.5	236.5	286.5	336.5	386.5	
B	93	118	143	168	218	268	318	368	
C	0	25	0	25	25	25	25	25	
D	1	1	2	2	3	4	5	6	
E	4	6	6	8	10	12	14	16	
J	50	75	100	125	175	225	275	325	

■ ストローク別質量

ストローク	25	50	75	100	150	200	250	300	
質量 (kg)	プレーキ無し	0.31	0.32	0.34	0.35	0.39	0.42	0.45	0.48
	プレーキ有り	0.39	0.40	0.42	0.43	0.46	0.50	0.53	0.56

■ モーター取付方向変更(オプション)



■ 適用コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、総合カタログ・2巻のページをご確認ください。

