

EC-S7 ABR

二次電池
露点温度
-80℃

簡易防護

モーター
折返し

本体幅
70
mm

24v
パルス
モーター

■型式項目

EC - S7 [] A [] B [] R []

シリーズ	タイプ	リード	仕様	仕様	仕様
S	24mm	A	長ストローク対応	B	二次電池製造工程対応製品
H	16mm				R
M	8mm				
L	4mm				

ストローク	電源・I/Oケーブル長	オプション
350 800	350mm 800mm (50mmごと) ※リードにより 最小ストロークは異なります。 「メインスペック」にて ご確認ください。	下記オプション 価格表参照

電源・I/Oケーブル長	オプション
下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照	下記オプション 価格表参照



(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
350	-	600	-
400	-	650	-
450	-	700	-
500	-	750	-
550	-	800	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様 (注1)	ACR	507	-
ブレーキ	B	507	-
フット金具	FT	510	-
3ポジション切替仕様	MF	513	-
モーター左折返し仕様 (注2)	ML	513	-
モーター右折返し仕様 (注2)	MR	513	-
原点逆仕様	NM	516	-
PNP仕様 (注1)	PN	516	-
スライダ部ローラー仕様	SR	518	-
ステンレス吸引継手取付け仕様 (左側) (注3)	SVL	519	-
ステンレス吸引継手取付け仕様 (右側) (注3)	SVR	519	-
電源2系統仕様 (注1)	TMD2	519	-
バッテリーレス アプリアートエンコーダー仕様	WA	519	-
無線通信仕様	WL	519	-
無線軸動作対応仕様	WL2	519	-

(注1) RCON-EC接続仕様 (ACR) 選択時は、PNP仕様 (PN) および電源2系統仕様 (TMD2) を選択できません。
(注2) 型式項目のオプション欄に必ずいずれかの型式をご記入ください。
(注3) 継手取付け位置はモーター折返し方向と逆側のみ選択可能です。

選定上の注意

- ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度をご確認ください。
- 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。省電力設定を有効にする場合は、メインスペックが変わりますので、詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご確認ください。押付け力は目安の値です。注意点は総合カタログ・1巻のページをご確認ください。
- 使用周囲温度によって、デューティ比の制限が必要です。詳細は総合カタログ・1巻のページをご確認ください。
- 取付け姿勢によっては注意が必要です。詳細は5ページをご確認ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 280mm 以下です。張出し負荷長については総合カタログ・2巻のページの説明をご確認ください。
- 取付け物体の重心位置は、張出し距離の1/2以下としてください。張出し距離や負荷モーメントが許容値内であっても、動作中に異常な振動や音などが発生する場合は、動作条件を繰りかえりご確認ください。
- e-ワイヤリングシステムとの接続方法は、カタログ「e-ワイヤリングシステム / 現場置き電源 (CJ0429)」の3ページをご確認ください。

電源・I/Oケーブル長価格表 (標準価格)

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)	RCON-EC接続仕様 (注5) (両端コネクタ付き)
0	ケーブル無し	- (注4)	-
1 ~ 3	1 ~ 3m	-	-
4 ~ 5	4 ~ 5m	-	-
6 ~ 7	6 ~ 7m	-	-
8 ~ 10	8 ~ 10m	-	-

(注4) 電源・I/Oコネクタのみ付属します。詳細は総合カタログ・2巻のページをご確認ください。
(注5) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。ただし、e-ワイヤリングシステムと接続する場合は、ケーブル無しを選択してください。
(注) ロボットケーブルです。

4方向コネクタケーブル

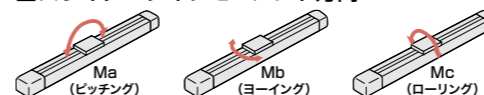
ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)	RCON-EC接続仕様 (注6) (両端コネクタ付き)
S1 ~ S3	1 ~ 3m	-	-
S4 ~ S5	4 ~ 5m	-	-
S6 ~ S7	6 ~ 7m	-	-
S8 ~ S10	8 ~ 10m	-	-

(注6) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。ただし、e-ワイヤリングシステムと接続する場合は、選択できません。
(注) ロボットケーブルです。

メインスペック

項目	内容	24				16				8				4								
		速度 (mm/s)				加速度 (G)				速度 (mm/s)				加速度 (G)								
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg) (省電力無効)		26	32	35.5	35.5	最大可搬質量 (kg) (省電力有効)		12.5	24.5	28	28	最高速度 (mm/s)		860	700	320	160			
		最低速度 (mm/s)		30	20	10	5	定格加減速度 (G)		0.3	0.3	0.3	0.3	最高加減速度 (G)		1	1	1	1			
	速度/加減速度	最大可搬質量 (kg) (省電力無効)		2	5.5	11	13.5	最大可搬質量 (kg) (省電力有効)		1.5	3.5	7	10.5	最高速度 (mm/s)		860	560	280	140			
		最低速度 (mm/s)		30	20	10	5	定格加減速度 (G)		0.3	0.3	0.3	0.3	最高加減速度 (G)		0.5	0.5	0.5	0.5			
		最高加減速度 (G)		0.5	0.5	0.5	0.5	最高加減速度 (G)		0.5	0.5	0.5	0.5	最高加減速度 (G)		0.5	0.5	0.5	0.5			
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg) (省電力無効)		2	5.5	11	13.5	最大可搬質量 (kg) (省電力有効)		1.5	3.5	7	10.5	最高速度 (mm/s)		860	560	280	140			
		最低速度 (mm/s)		30	20	10	5	定格加減速度 (G)		0.3	0.3	0.3	0.3	最高加減速度 (G)		0.5	0.5	0.5	0.5			
速度/加減速度	最大可搬質量 (kg) (省電力無効)		2	5.5	11	13.5	最大可搬質量 (kg) (省電力有効)		1.5	3.5	7	10.5	最高速度 (mm/s)		860	560	280	140				
	最低速度 (mm/s)		30	20	10	5	定格加減速度 (G)		0.3	0.3	0.3	0.3	最高加減速度 (G)		0.5	0.5	0.5	0.5				
押付け	押付け時最大推力 (N)		139	209	418	836	押付け時最大速度 (mm/s)		20	20	20	20	押付け時最大速度 (mm/s)		20	20	20	20				
	押付け時最大速度 (mm/s)		20	20	20	20	押付け時最大速度 (mm/s)		20	20	20	20	押付け時最大速度 (mm/s)		20	20	20	20				
ブレーキ	ブレーキ仕様		無励磁作動電磁ブレーキ				ブレーキ保持力 (kgf)				2	5.5	11	13.5	最小ストローク (mm)				400	350	350	350
	最小ストローク (mm)		400	350	350	350	最大ストローク (mm)		800	800	800	800	ストロークピッチ (mm)		50	50	50	50				

スライダタイプモーメント方向



速度・加速度別可搬質量表 ※出荷時は省電力設定無効です。詳細は総合カタログ・1巻のページをご参照ください。

省電力設定無効 (パワーモード)

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢	速度 (mm/s)	水平				垂直			
		加速度 (G)				加速度 (G)			
リード24	0	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5	0.7	1
	200	26	15.5	11	10	2	2	2	2
	420	24	14	11	7.5	2	2	2	2
	640	12.5	9	6.5	5	2	2	2	2
	860	6.5	3.5	3	1.5	1	1	1	1
リード16	0	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5	0.7	1
	200	32	24.5	19.5	19	5.5	5.5	5.5	5.5
	420	32	24.5	19.5	17	5.5	5.5	5.5	5.5
	640	24	17.5	10.5	7	3.5	3	3	3
	860	14	6.5	5.5	3.5	2	1.5	1.5	1.5
リード8	0	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5	0.7	1
	200	35.5	31.5	28	28	11	11	11	11
	420	35.5	28	26.5	24.5	11	11	11	11
	640	35.5	24.5	21	17	7	6.5	6.5	6.5
	860	25	12.5	10.5	10.5	5	4	4	4
リード4	0	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5	0.7	1
	200	35.5	31.5	28	28	13.5	13.5	13.5	13.5
	420	35.5	31.5	28	28	13.5	13.5	13.5	13.5
	640	35.5	31.5	28	24.5	13.5	13.5	13.5	13.5
	860	31.5	19	9	5.5	8.5	8.5	8.5	8.5

省電力設定有効 (省エネモード)

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢	速度 (mm/s)	水平				垂直			
		加速度 (G)				加速度 (G)			
リード24	0	0.3	0.7	0.3	0.3	0.3	0.7	0.3	0.3
	200	12.5	7	1.5	1.5	1.5	7	1.5	1.5
	420	12.5	7	1.5	1.5	1.5	7	1.5	1.5
	640	5	1.5	0.5	0.5	0.5	1.5	0.5	0.5
	800	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5
リード16	0	0.3	0.7	0.3	0.3	0.3	0.7	0.3	0.3
	200	24.5	14	3.5	3.5	3.5	14	3.5	3.5
	420	24.5	8.5	2	2	2	8.5	2	2
	640	10.5	4	1	1	1	4	1	1
	800	4	0.5	0.5	0.5	0.5	4	0.5	0.5
リード8	0	0.3	0.7	0.3	0.3	0.3	0.7	0.3	0.3
	200	28	17.5	7	7	7	17.5	7	7
	420	28	17.5	5	5	5	17.5	5	5
	640	17.5	10	3	3	3	17.5	10	3
	800	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5
リード4	0	0.3	0.7	0.3	0.3	0.3	0.7	0.3	0.3
	200	28	21	10.5	10.5	10.5	21	10.5	10.5
	420	28	21	10.5	10.5	10.5	21	10.5	10.5
	640	28	21	10.5	10.5	10.5	21	10.5	10.5
	800	28	17.5	5.5	5.5	5.5	17.5	5.5	5.5

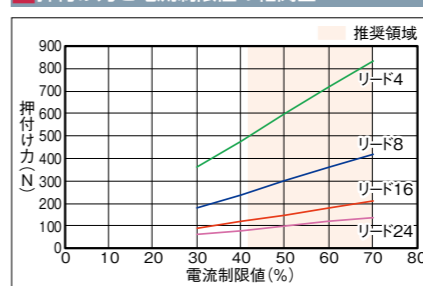
ストロークと最高速度

リード (mm)	省電力設定	350 (mm)	400~650 (50mmごと)	700 (mm)	750 (mm)	800 (mm)
24	無効			860		
	有効			800<640>		
16	無効		700<560>	620<560>	550	
	有効		560<500>		<500>	
8	無効	320<280>		305<280>	275	
	有効	280<210>			<210>	
4	無効	160<140>		145<140>	125	
	有効			105		

(単位:mm/s)

(注) < >内は垂直使用の場合です。
(注) 空欄は設定なしとなります。

押付け力と電流制限値の相関図



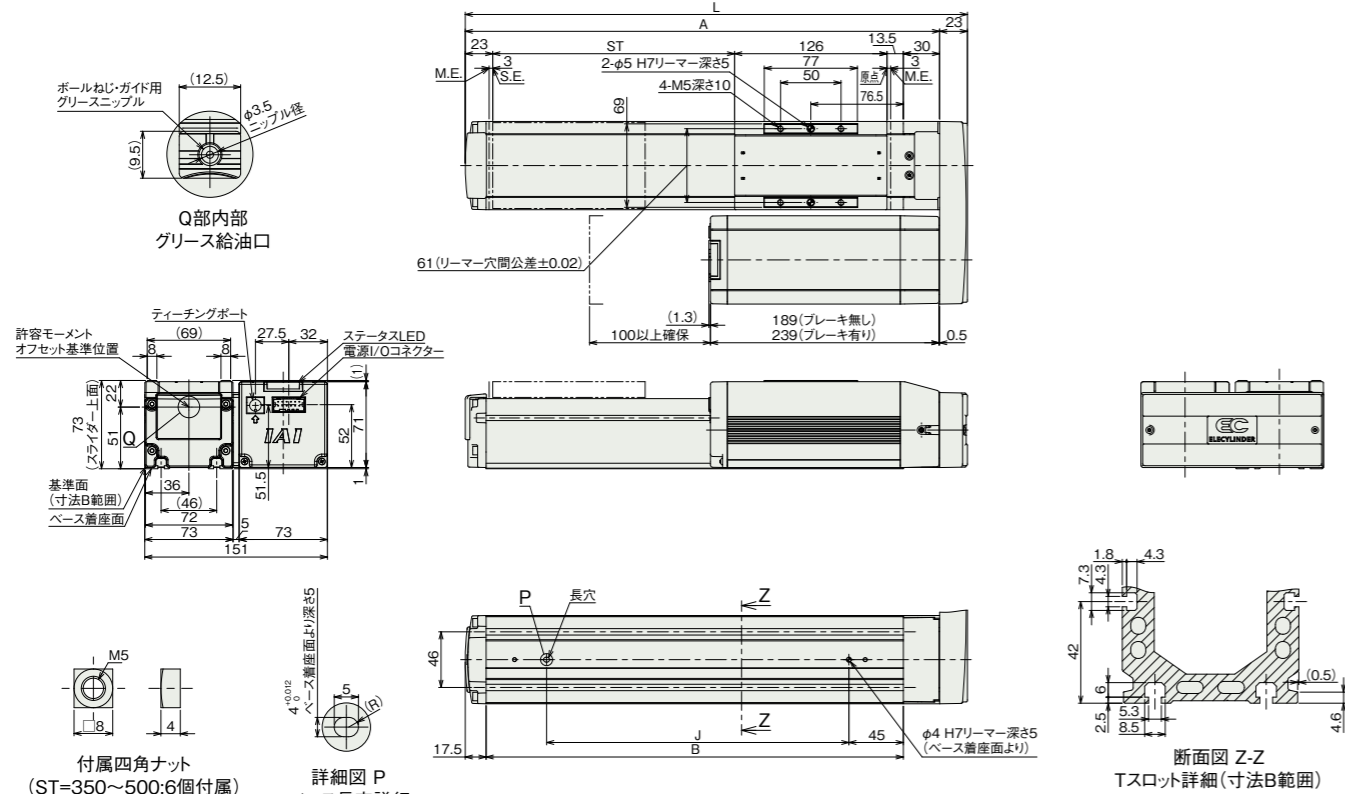
■ 寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) 原点復帰を行った場合は、スライダーがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) 四角ナットにはナットホルダー(ストローク=350~500:6個、550~800:12個)が付属されます。
(注) 下図はモーター左折返し仕様(ML)です。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ ストローク別寸法

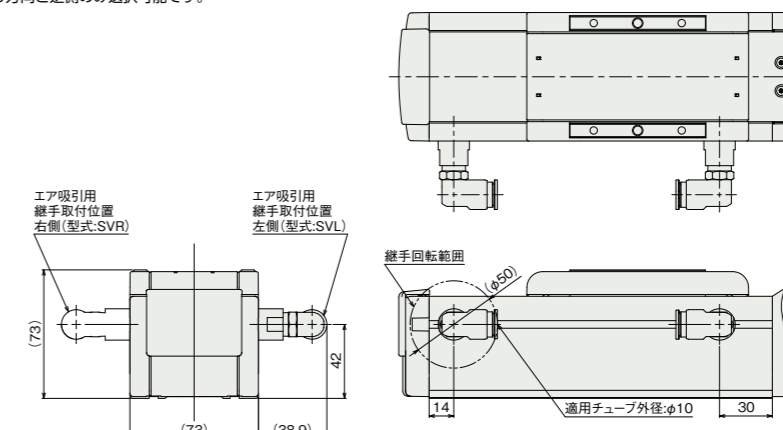
ストローク	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
L	565.5	615.5	665.5	715.5	765.5	815.5	865.5	915.5	965.5	1015.5
A	542.5	592.5	642.5	692.5	742.5	792.5	842.5	892.5	942.5	992.5
B	495	545	595	645	695	745	795	845	895	945
J	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850

■ ストローク別質量

ストローク	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
質量 (kg)	ブレーキ無し	5.7	6.0	6.2	6.5	6.8	7.1	7.3	7.6	8.2
	ブレーキ有り	6.2	6.5	6.8	7.0	7.3	7.6	7.9	8.4	8.7

■ ステンレス吸引継手取付け仕様(オプション)

(注) 継手取付け位置はモーター折返し方向と逆側のみ選択可能です。



■ 適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、総合カタログ・2巻のページをご確認ください。