

EC-STC9

モーター
ストレート

本体幅
90
mm

24v
パルス
モーター

■型式項目									
EC		STC9		M					
シリーズ	-	タイプ	リード	-	ストローク	-	電源・I/Oケーブル長	-	オプション
		M	4mm		30 30mm 50 50mm		下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照		下記オプション 価格表参照



- 選定上の注意**
- 標準仕様の原点位置は、反モーター側に設定されています。原点位置は、寸法図でご確認ください。
 - コンペアーなどによる推力は、許容荷重 250N 以下で使用してください。
 - 使用周囲温度によって、デューティ比の制限が必要です。詳細は 1-332 ページをご参照ください。
 - ロッド先端金具とフロントブラケット間は、衝撃吸収のためフローティング機構になっています。そのため、ロッド先端金具には、軸方向と回転方向にガタがあります。ストップパー用途専用のため、位置決め用途で使用する場合は、EC-SRGC9 をご確認ください。

■ストローク別価格表(標準価格)	
ストローク (mm)	標準価格
30	—
50	—

■オプション価格表(標準価格)			
名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様(注1)	ACR	2-817	—
ブレーキ	B	2-817	—
指定グリース塗布仕様	G5	2-828	—
3ポジション切替仕様	MF	2-829	—
原点逆仕様(注2)	NM	2-835	—
PNP仕様(注1)	PN	2-835	—
電源2系統仕様(注1)	TMD2	2-839	—
バッテリーレス	WA	2-840	—
アブソリュートエンコーダー仕様	WL	2-840	—
無線通信仕様	WL2	2-840	—

(注1) RCON-EC接続仕様(ACR)選択時は、PNP仕様(PN)および電源2系統仕様(TMD2)を選択できません。

(注2) 標準仕様の原点位置は、反モーター側に設定されています。

■電源・I/Oケーブル長価格表(標準価格)	
-----------------------	--

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)	RCON-EC接続仕様(注4) (両端コネクタ付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブル無し	— (注3)	—
1 ~ 3	1 ~ 3m	—	—
4 ~ 5	4 ~ 5m	—	—
6 ~ 7	6 ~ 7m	—	—
8 ~ 10	8 ~ 10m	—	—

(注3) 電源・I/Oコネクタのみ付属します。詳細は2-851ページをご確認ください。

(注4) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。

(注) ロボットケーブルです。

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)	RCON-EC接続仕様(注5) (両端コネクタ付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1 ~ S3	1 ~ 3m	—	—
S4 ~ S5	4 ~ 5m	—	—
S6 ~ S7	6 ~ 7m	—	—
S8 ~ S10	8 ~ 10m	—	—

(注5) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。

(注) ロボットケーブルです。

■メインスペック		
----------	--	--

項目		内容
リード	ボールねじリード (mm)	4
	可搬質量 (kg) (省電力有効)	1
垂直	最高速度 (mm/s)	250
	最低速度 (mm/s)	5
	定格加減速度 (G)	0.3
	最高加減速度 (G)	0.3
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ
	ブレーキ保持力 (kgf)	3
ストローク	最小ストローク (mm)	30
	最大ストローク (mm)	50
	ストロークピッチ (mm)	20

(注6) 最高速度・最高加減速度で動作の場合です。

項目		内容
駆動方式	ボールねじ	φ6mm 転造C10
繰返し位置決め精度		±0.15mm
ロストモーション		0.5mm
ロッド	φ20mm	材質：アルミ 硬質アルマイト処理
ガイドシャフト		S45C
フロントブラケット		S50C
使用周囲温度・湿度		0~40℃、85% RH以下(結露なきこと)
保護等級		IP20
耐振動・耐衝撃		4.9m/s ²
海外対応規格		CEマーク、RoHS指令、UL規格
モーター種類		パルスモーター(□42) (電源容量：最大2.2A)
エンコーダー種類		インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数		800 pulse/rev
納期		ホームページ[納期照会]に記載

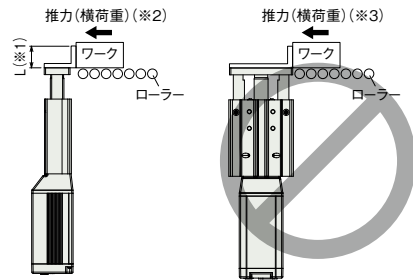
速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。

リード4

姿勢	垂直
速度 (mm/s)	加速度 (G)
0	0.3
80	3
140	3
170	3
210	2
240	1
250	1

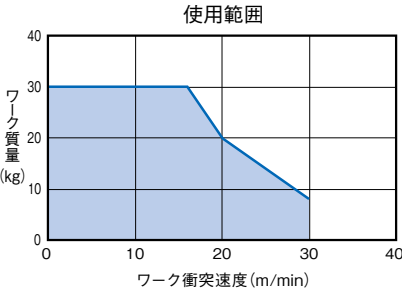
ワーク質量・ワーク衝突速度の相関図



(※1) L寸法50mm範囲内で使用してください。

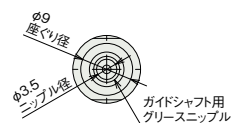
(※2) コンペアーなどによる推力は、許容荷重250N以下で使用してください。

(※3) アクチュエーター側面方向からの荷重には対応できません。

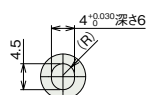
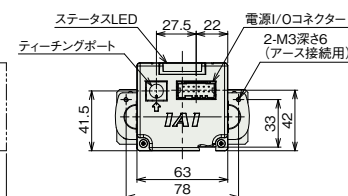
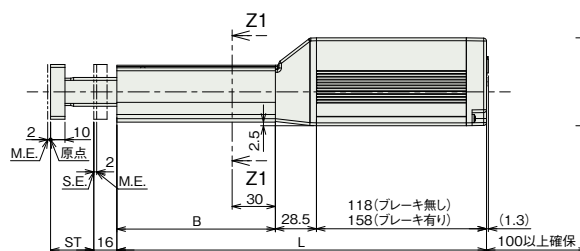
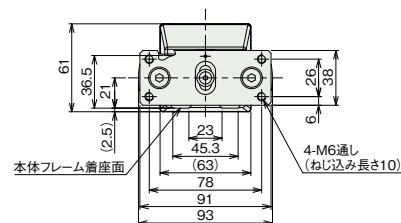
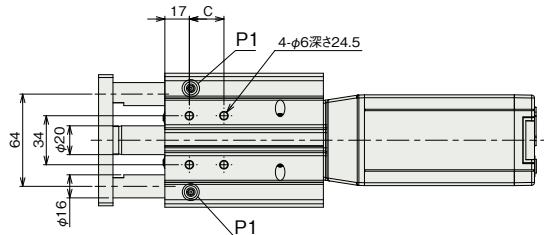


(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。
(注) 本体底面よりもモーターユニット部が張出しますのでご注意ください。

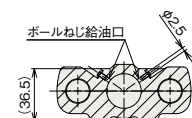
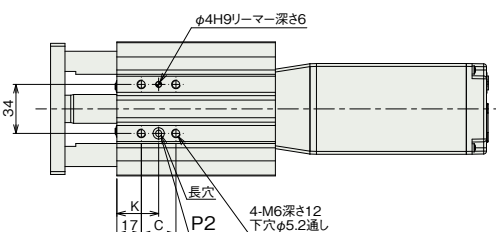
ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



詳細図P1
ガイドシャフト給油口詳細



詳細図P2
本体フレーム長穴詳細



断面図Z1-Z1
ボールねじ給油口詳細

■ストローク別寸法

ストローク	30	50
L	256.5	276.5
ブレーキ無し	296.5	316.5
ブレーキ有り	110	130
B	24	44
C	29	39
K		

■ストローク別質量

ストローク	30	50
質量 (kg)	2.1	2.3
ブレーキ無し	2.3	2.5
ブレーキ有り		

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-845ページをご確認ください。