

GRS-MEG

GRS-MIG

スライド 2ツ爪 ソレノイド グリッパー 本体幅 30mm

型式項目

| | | | | | |
|----------|-----|---------------|-------------------------|---------|---------------|
| GRS | - | 4 | - | - | - |
| シリーズ | タイプ | ストローク | ドライバーボックス | ケーブル長 | オプション |
| MEG 外径把持 | | 4 4mm (片側2mm) | DBN ドライバーボックス有り (NPN仕様) | N 無し | 下記オプション 価格表参照 |
| MIG 内径把持 | | | DBP ドライバーボックス有り (PNP仕様) | P 1m | |
| | | | N ドライバーボックス無し | S 3m | |
| | | | | M 5m | |
| | | | | X1 長さ指定 | |



ストローク別価格表(標準価格)

| ストローク (mm) | ドライバーボックス | 標準価格 |
|------------|-----------|------|
| 4 | 無し | - |
| | 有り(付属) | - |

(注) ドライバーボックスの詳細は6-125ページをご参照ください。

オプション価格表(標準価格)

| 名称 | オプション記号 | 参照頁 | 標準価格 |
|---------------------|---------|-------|------|
| アクチュエーターケーブル長2m | AC2 | 6-321 | - |
| アクチュエーターケーブル長5m | AC5 | 6-321 | - |
| ケーブル取出し方向(上側) | CJT | 6-322 | - |
| ゴムカバー取付(クロロブレンゴム) | RCH | 6-326 | - |
| ゴムカバー取付(シリコンゴム) | RSL | 6-326 | - |
| センサー1個取付(NPN仕様)(注1) | S1N | 6-326 | - |
| センサー2個取付(NPN仕様)(注1) | S2N | 6-326 | - |
| センサー1個取付(PNP仕様)(注1) | S1P | 6-326 | - |
| センサー2個取付(PNP仕様)(注1) | S2P | 6-326 | - |

(注1) ドライバーボックス：DBNの場合はS1N、S2Nのみ選択可能です。
ドライバーボックス：DBPの場合はS1P、S2Pのみ選択可能です。

ケーブル長価格表(標準価格)

| 種類 | ケーブル記号 | 標準価格 |
|-------|---------------------|------|
| 標準タイプ | P(1m) | - |
| | S(3m) | - |
| | M(5m) | - |
| 長さ指定 | X06(6m) ~ X10(10m) | - |
| | X11(11m) ~ X15(15m) | - |



選定上の注意

- 外径把持は通電時に開き、非通電時に閉じます(常時閉形)。内径把持は通電時に閉じ、非通電時に開きます(常時開形)。
- 把持機構にはスプリングを使用しているため、把持力はフィンガーの開閉ストロークにより変化します。詳細は「把持力と開閉ストロークの相関図」をご参照ください。
- ソレノイドグリッパーを動作させるためには、ドライバーボックスが必要です。付属の有無は型式で選択します。詳細は6-125をご参照ください。
- グリッパーの選定方法は6-27をご参照ください。

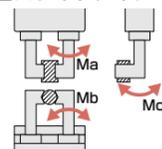
メインスペック

| 項目 | 内容 | |
|-----------|-----------------|--------|
| 把持動作 | 最大把持力(N)(両側) | 20 |
| | 把持動作時間(s)(両側) | 0.03以下 |
| | 動作頻度(CPM) | 120 |
| ストローク(片側) | 最小ストローク(mm)(片側) | 2 |
| | 最大ストローク(mm)(片側) | 2 |

CPM: Cycle per minute

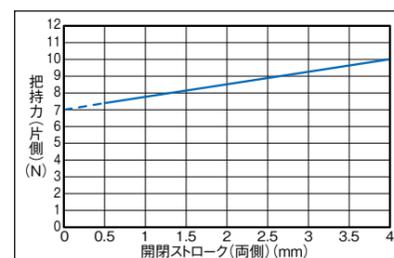
| 項目 | 内容 |
|--------------------|---|
| 駆動方式 | 把持機構(チャック): 圧縮スプリング+カム機構 解放機構(アンチャック): ソレノイド電磁力+カム機構 |
| 繰返し位置決め精度 | ±0.1mm |
| 原点復帰精度 | - |
| バックラッシュ | 片側0.5mm以下 |
| ロストモーション | - |
| フィンガーガイド | すべり案内 |
| 静的許容モーメント | Ma: 1.08N·m |
| | Mb: 1.08N·m |
| | Mc: 2.64N·m |
| 動的許容モーメント | - |
| 許容スラスト荷重(垂直方向許容荷重) | 240N |
| 使用周囲温度・湿度 | 0~40℃、85%RH以下(結露なきこと) |
| 保護等級 | IP20 |
| 耐振動・耐衝撃 | 4.9m/s ² |
| 海外対応規格 | CEマーク、RoHS指令 |
| モーター種類 | - |
| エンコーダ種類 | - |
| エンコーダパルス数 | - |
| 納期 | ホームページ[納期照会]に記載 |

スライドタイプモーメント方向



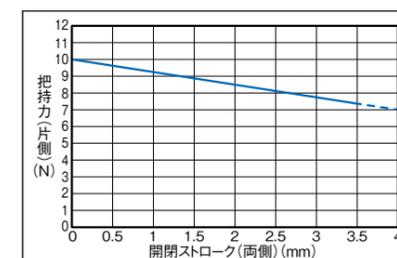
把持力と開閉ストロークの相関図

外径把持力(片側)



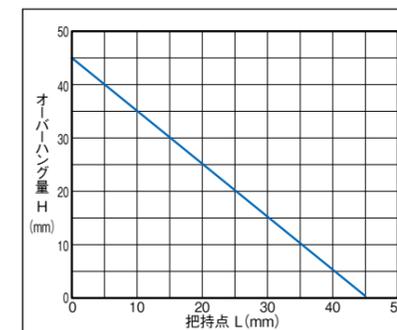
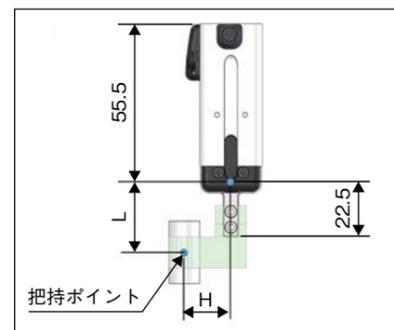
(注) 把持力はフィンガーの開閉ストロークにより変化します。

内径把持力(片側)



把持点距離の確認

フィンガー(爪)取付け面から把持ポイントまでの距離(L、H)をグラフの範囲内となるようにご使用ください。



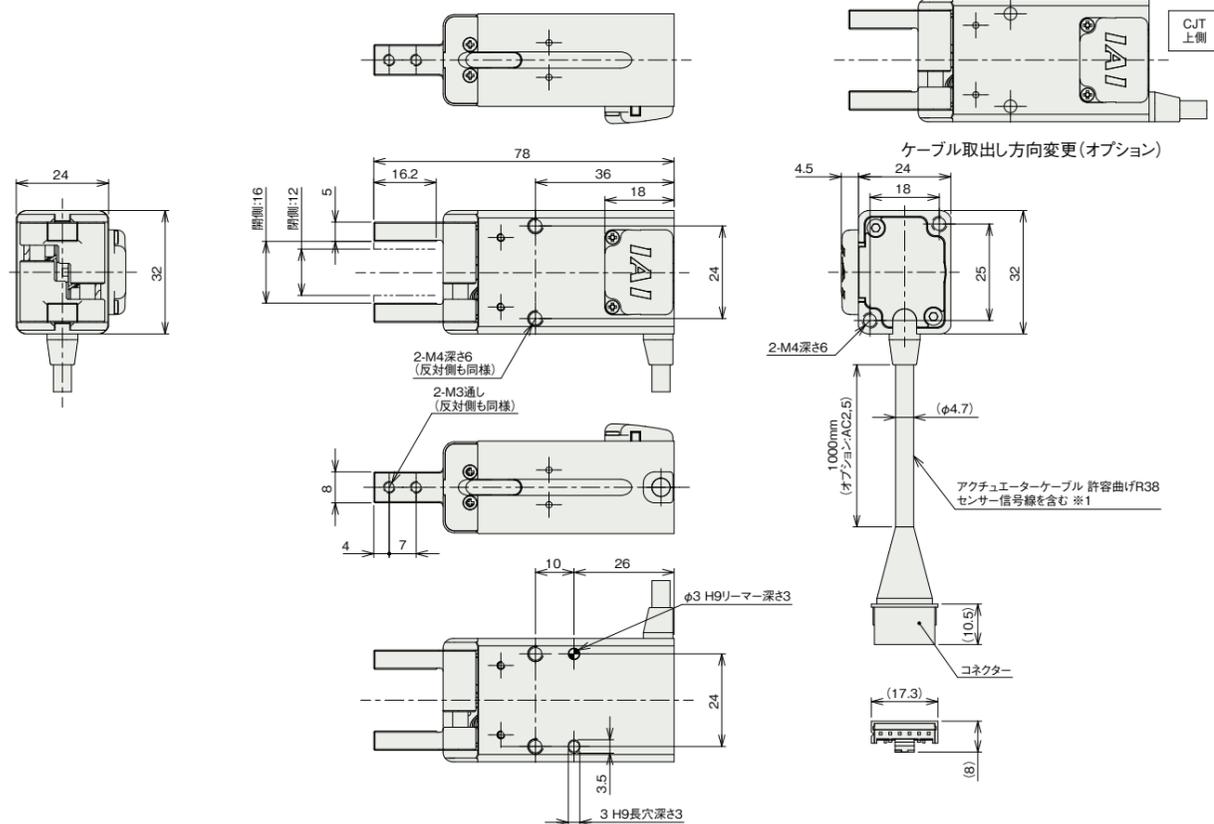
(注) 制限範囲を超えた場合はフィンガー摺動部および内部メカに過大なモーメントが作用して、寿命に影響を及ぼす原因となりますのでご注意ください。

寸法図

※1 アクチュエーターケーブルはロボットケーブルです。ケーブルの長さは標準が1000mmで、オプション(型式: AC2/AC5)で2000mmまたは5000mmに変更できます。

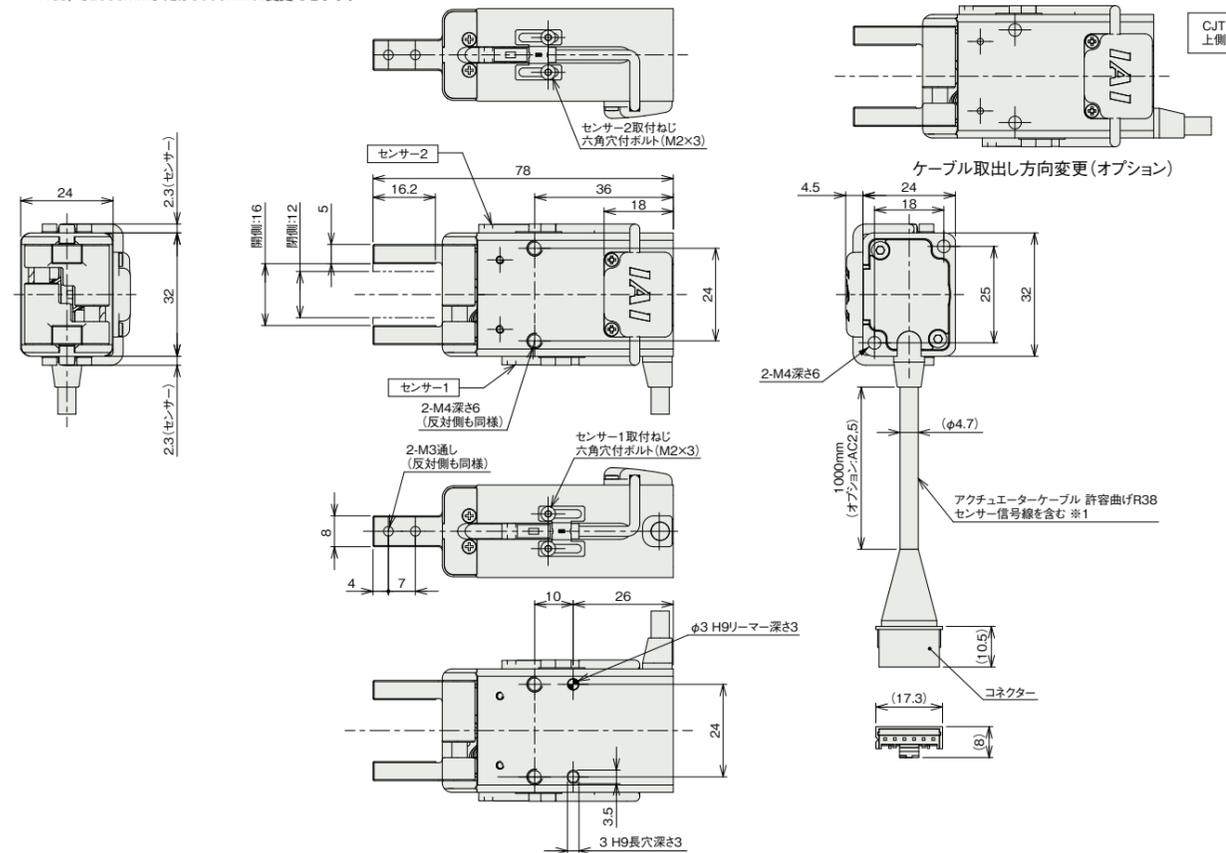
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD
3次元 CAD



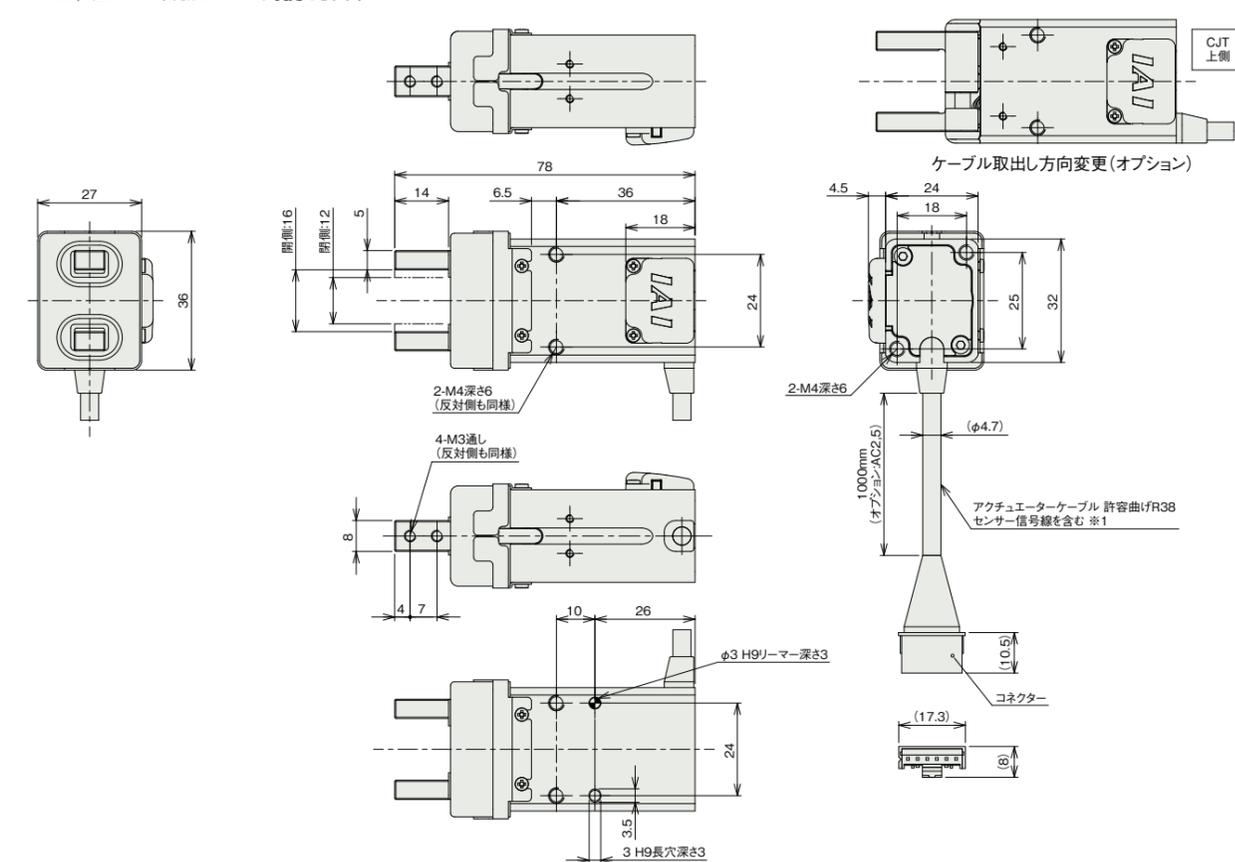
■センサー取付(オプション)

※1 アクチュエーターケーブルはロボットケーブルです。ケーブルの長さは標準が1000mmで、オプション(型式: AC2/AC5)で2000mmまたは5000mmに変更できます。



■ゴムカバー取付(オプション)

※1 アクチュエーターケーブルはロボットケーブルです。ケーブルの長さは標準が1000mmで、オプション(型式: AC2/AC5)で2000mmまたは5000mmに変更できます。



■質量

| 項目 | 内容 |
|----|--------|
| 質量 | 0.27kg |

適用コントローラー

(注) GRSシリーズを動作させるためには、ドライバーボックスが必要です。詳細は6-125ページをご確認ください。