

ICSB2-G2J□H ICSPB2-G2J□H

±10μm

±5μm

バッテリーレスアップ

RoHS 10

型式項目

G2J□H		WA													
シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	X軸ストロークオプション	Y軸ストロークオプション	通信コントローラ	ケーブル長	ケーブル配線	Z軸ケーブル配線							
ICSB2標準2軸仕様 ICSPB2高精度2軸仕様	下記形式内参照 参照	WA1バッテリーレスアップ 参照	100 1000mm ↓ 250 2500mm (100mm毎)	80 800mm ↓ 120 1200mm (100mm毎)	T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	3L 3m 5L 5m L 長さ指定	下記形式内 記号説明 参照	下記形式内 記号説明 参照							

- POINT**
選定上の注意
- 型式項目のストローク欄は型式中ではcm(センチメートル)表記となります。
 - ケーブル長はX軸コネクタボックスから(ケーブルベア仕様の場合はX軸のアクチュエーターケーブルから)コントローラまでの長さです。標準は3mか5mですが、それ以外の長さもm単位で対応可能です。最長15mまで対応可能です。
 - ストロークが長くなると最高速度は低下しますのでご注意ください。
 - 定格加速度は0.4Gです。加速度を上げると可搬質量は低下します。
 - 【 】内は高精度仕様の場合です。

型式内容

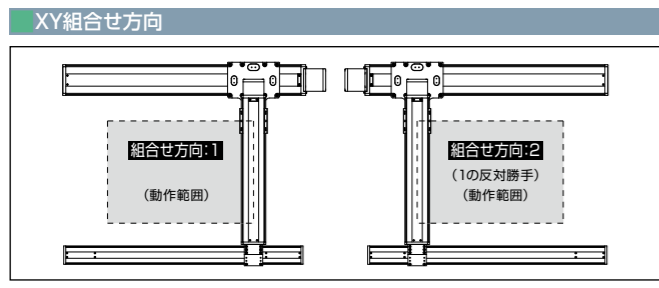
XY組合せ方向(注1)	型式
1	ICSB2[ICSPB2]-G2J1H-①-②③-④⑤-T2-⑥-⑦-⑧
2	ICSB2[ICSPB2]-G2J2H-①-②③-④⑤-T2-⑥-⑦-⑧

(注1) XY組合せ方向は下図を参照ください。上記型式の①~⑧の内容は下表をご参照ください。

型式内記号説明

番号	内容	表記
①	エンコーダ種類	WA: バッテリーレスアップ 100: 1000mm ↓ 250: 2500mm
②	X軸ストローク	オプション表参照
③	X軸オプション	80: 800mm ↓ 120: 1200mm
④	Y軸ストローク	オプション表参照
⑤	Y軸オプション	CT: ケーブルベア
⑥	ケーブル長	3L: 3m 5L: 5m L: □m
⑦	Y軸ケーブル配線	CT: ケーブルベア
⑧	Z軸ケーブル配線(オプション)	CT: ケーブルベア

(注2) 型式項目のZ軸ケーブル配線は必要な場合のみご記入ください。Y軸ケーブル配線が「CT」の場合のみ選択が可能です。外観寸法は、5-580をご参照ください。



構成軸

軸名称	型式	参照頁
X軸(駆動軸)	ISB[ISPB]-LXJWX-①-400-20-②-T2-③-④	3-427
X軸(従動軸)	ISB-SXM05-N-0-0-②-AQ	-
Y軸	ISB[ISPB]-MXMX-①-200-20-④-T2-⑤-⑥	3-391

(注) 上記型式の①~⑥は上表の型式内記号をご参照ください。なお、ストロークはmm(ミリメートル)表記となります。
(注) 上記型式の⑦にはケーブル取り出し方向が入ります。取り出し方向は5-579をご参照ください。

ストローク別最高速度

表内の単位はmm/sです。

	800~900	1000~1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700
X軸	-	1200	1150	1000	950	830	740	-
Y軸	1200	1100	-	-	-	-	-	-

	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500
X軸	650	590	540	490	440	430	370	340
Y軸	-	-	-	-	-	-	-	-

加速度別可搬質量

表内の単位はkgです。

加速度(注3)	Y軸ストローク				
	800	900	1000	1100	1200
0.2	45.0	45.0	45.0	45.0	44.9
0.3	45.0	45.0	45.0	45.0	44.9
0.4	45.0	43.6	38.3	33.7	29.6
0.5	-	-	-	-	-
0.6	-	-	-	-	-
0.7	-	-	-	-	-
0.8	-	-	-	-	-
0.9	-	-	-	-	-
1	-	-	-	-	-
1.1	-	-	-	-	-
1.2	-	-	-	-	-

(注3) 可搬質量はX軸、Y軸共に表の加速度で動作した場合です。

オプション

オプション記号は、各軸ストロークの後ろにご記入ください。標準装備のオプションは必ず型式へご記入ください。また複数のオプションを選択される場合は、アルファベット順につなげてご記入ください。

名称	型式	参照頁
X軸ケーブル取り出し方向	(注4)	5-579、5-569
AQシール(標準装備)	AQ	5-569
ブレーキ(注5)	B	5-569
クリーブセンサー(注6)	C/CL	5-569
原点リミットスイッチ(注6)	L/LL	5-571
原点逆仕様	NM	5-571
ボール保持機構付ガイド(注7)	RT	5-572

(注4) X軸ケーブル取り出し方向を通常設定以外の方向にする場合は、取り出し方向の記号を入力する必要があります。各軸のケーブル取り出し方向は5-579をご参照ください。
(注5) X軸、Y軸のブレーキは、モーター部分の寸法が長くなります。詳細は、構成軸ページをご参照ください。
(注6) クリーブセンサー、原点リミットスイッチを選択する場合は、組合せ方向により取付位置が異なりますが、型式中の記号は、取付位置に関わらずクリーブセンサーは「C」、原点リミットスイッチは「L」となります。詳細は5-579をご参照ください。
(注7) 高精度仕様は選択できません。

共通仕様

駆動方式	ボールねじ 転造C10【転造C5相当】
繰返し位置決め精度	±0.01mm【±0.005mm】
ロスモーション	0.05mm【0.02mm】以下
ガイド	ベース一体型
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
X軸モーター出力/リード	400W/20mm
Y軸モーター出力/リード	200W/20mm

適応コントローラ

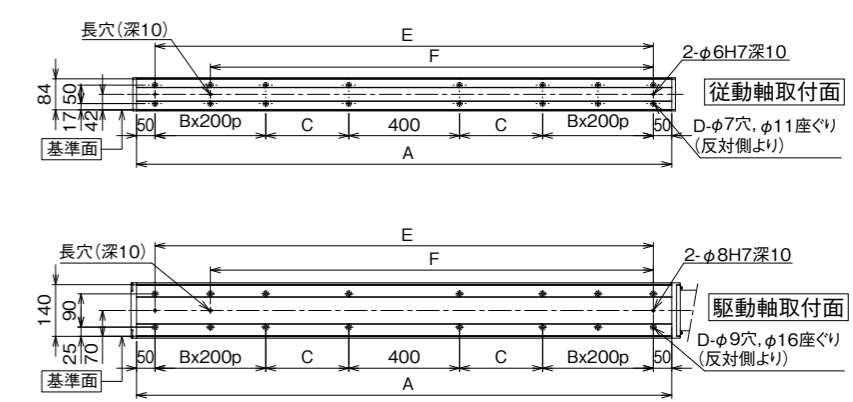
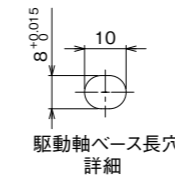
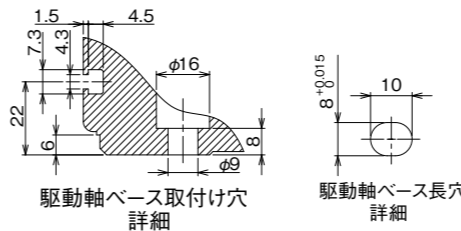
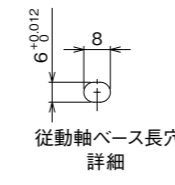
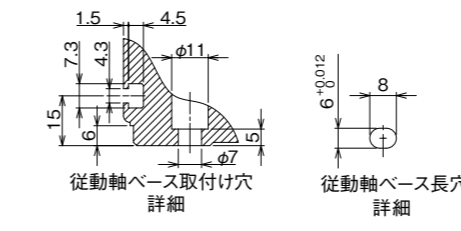
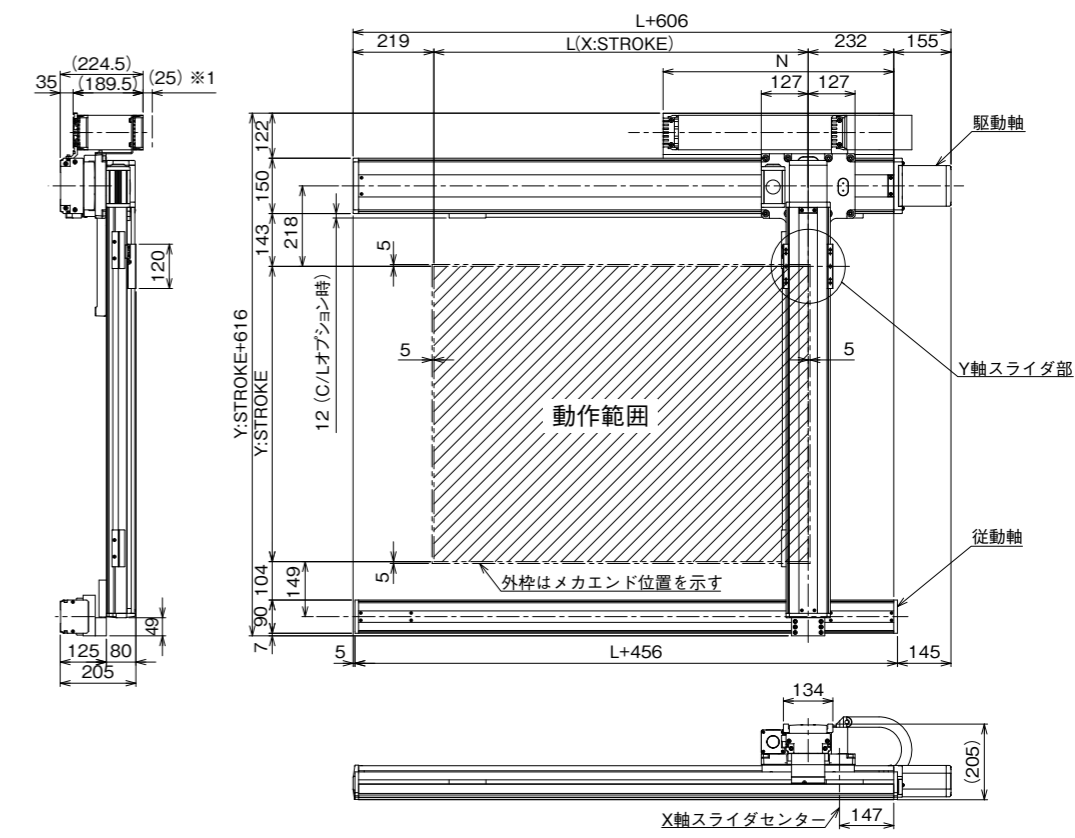
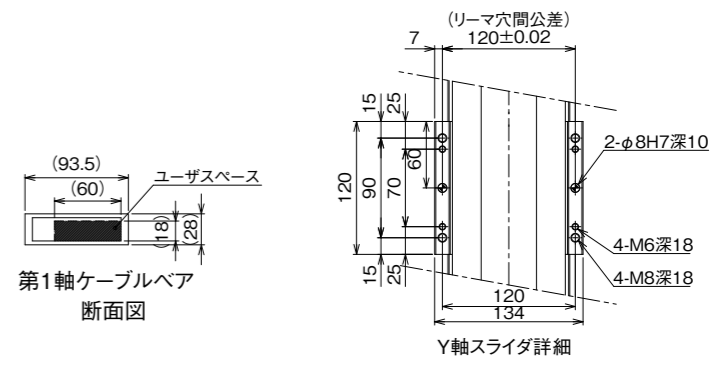
各コントローラのページをご参照ください。(8-8ページ) なお、コントローラは、別途販売となります。

寸法図

■ICSB2[ICSPB2]-G2J□H-CT(ケーブルベア仕様)
 ※1 ケーブルベアは上方25mmまで影らむ可能性があります。
 (注) 図面の組合せ位置が原点位置となります。原点位置を変更する場合は、オプションのNMをご指定ください。また納品後、原点位置を変える場合は返却調整が必要ですのでご注意ください。

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp **2次元CAD** **3次元CAD**

(組合せ方向:1)



X軸ストローク	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500
L	1014	1114	1214	1314	1414	1514	1614	1714	1814	1914	2014	2114	2214	2314	2414	2514
A	1450	1550	1650	1750	1850	1950	2050	2150	2250	2350	2450	2550	2650	2750	2850	2950
B	1	1	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	3	3
C	275	325	375	425	475	525	575	625	675	725	775	825	875	925	975	1025
D	12	12	12	12	12	12	16	16	16	16	20	20	20	20	20	20
E	1350	1450	1550	1650	1750	1850	1950	2050	2150	2250	2350	2450	2550	2650	2750	2850
F	1150	1250	1350	1450	1550	1650	1750	1850	1950	2050	2150	2250	2350	2450	2550	2650
N	625	675	725	775	825	875	925	975	1025	1075	1125	1175	1225	1275	1325	1375

