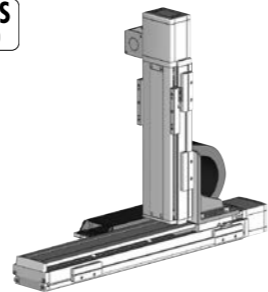


# ICSB2-ZD□H ICSPB2-ZD□H



RoHS  
10



## 型式項目

シリーズ	ZD□H	WA	エンコーダ種類	X軸ストローク	オプション	Z軸ストローク	オプション	適応コントローラ	ケーブル長	Z軸ケーブル配線
ICSB2標準2軸仕様 ICSPB2高精度2軸仕様	タイプ 下記型式内容参照	WA)バッテリーレスアップ		80 : 800mm ↓ 200 : 2000mm (100mmごと)	下記 オプション表参照	10 : 100mm ↓ 40 : 400mm (50mmごと)	下記 オプション表参照	T2 SCON XSEL RCON RSEL SCON2	3L : 3m 5L : 5m L長指定	下記型式内 記号説明 参照

## 選定上の注意



- 型式項目のストローク欄は型式中では cm (センチメートル) 表記となります。
- ケーブル長は X 軸コネクタボックスから (ケーブルベア仕様の場合は X 軸のアクチュエーターケーブルから) コントローラまでの長さです。標準は 3m が 5m ですが、それ以外の長さも m 単位で対応可能です。最長 15m まで対応可能です。
- ストロークが長くなるほど最高速度は低下しますのでご注意ください。
- 定格加速度は 0.4G です。加速度を上げると可搬質量は低下します。
- [ ] 内は高精度仕様の場合です。

## 型式内容

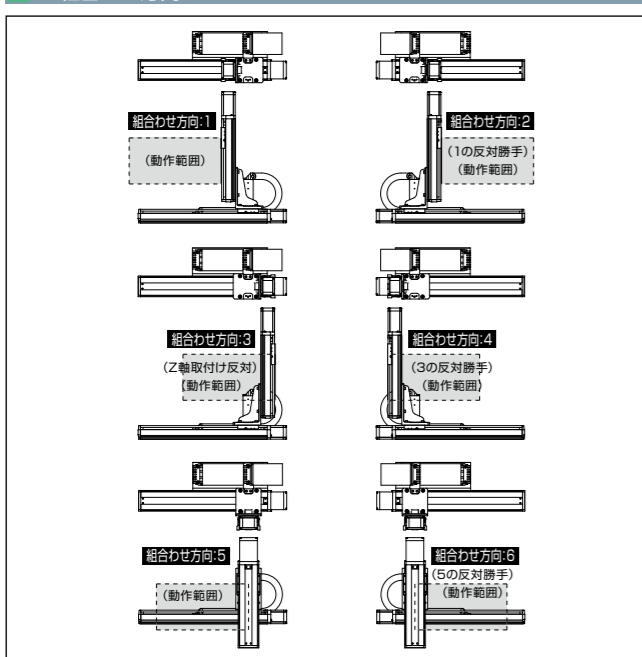
XZ 組み合わせ方向 (注1)	型式
1	ICSB2 [ICSPB2]-ZD1H-①-②③-④⑤-T□-⑥-⑦
2	ICSB2 [ICSPB2]-ZD2H-①-②③-④⑤-T□-⑥-⑦
3	ICSB2 [ICSPB2]-ZD3H-①-②③-④⑤-T□-⑥-⑦
4	ICSB2 [ICSPB2]-ZD4H-①-②③-④⑤-T□-⑥-⑦
5	ICSB2 [ICSPB2]-ZD5H-①-②③-④⑤-T□-⑥-⑦
6	ICSB2 [ICSPB2]-ZD6H-①-②③-④⑤-T□-⑥-⑦

(注1) XZ 組み合わせ方向は下図を参照ください。上記型式の①～⑦の内容は下表を参照ください。

## 型式内記号説明

番号	内容	表記
①	エンコーダ種類	WA : バッテリーレスアップ 80 : 800mm
②	X軸ストローク	↓ 200 : 2000mm
③	X軸オプション	オプション表参照 10 : 100mm
④	Z軸ストローク	↓ 40 : 400mm
⑤	Z軸オプション	オプション表参照
⑥	ケーブル長	3L : 3m 5L : 5m L : □m
⑦	Z軸ケーブル配線	CT : ケーブルベア

## XZ 組み合わせ方向



## 構成軸

軸名称	型式	参照頁
X軸	ISB [ISPB]-MXMX-①-200-20-②-T□-③	3-429
Z軸	ISB [ISPB]-MXM-①-200-10-④-T□-⑤	3-409

(注) 上記型式の①～⑤は型式内記号を参照ください。なお、ストロークはmm (ミリメートル) 表記となります。

(注) 上記型式の⑥にはケーブル取出し方向が入ります。取出し方向は5-575を参照ください。

## ストローク別最高速度

表内の単位はmm/sです。

	100~400	800~1100	1200	1300	1400	1500
X軸	-	1200	1100	1000	950	800
Z軸	600	-	-	-	-	-

	1600	1700	1800	1900	2000
X軸	700	600	550	500	450
Z軸	-	-	-	-	-

## 加速度別可搬質量

表内の単位はkgです。

加速度 (注2)	Z軸ストローク						
	100	150	200	250	300	350	400
0.2	20.0	20.0	20.0	19.8	18.3	16.8	15.4
0.3	20.0	19.2	17.3	15.5	13.9	12.4	11.1
0.4	18.3	16.0	14.1	12.3	10.7	9.3	8.0

(注2) 加速度はX軸、Z軸同一の場合です。

## オプション

オプション記号は、各軸ストロークの後ろにご記入ください。標準装備のオプションは必ず型式へご記入ください。また複数のオプションを選択される場合は、アルファベット順につなげてご記入ください。

名称	型式	参照頁
X軸ケーブル取出し方向 (注3)	AQ	5-575、5-563
AQシール (標準装備)	AQ	5-563
ブレーキ (Z軸標準装備) (注4)	B	5-563
クリープセンサー (注5)	C/CL	5-563
原点リミットスイッチ (注5)	L/LL	5-565
原点逆仕様	NM	5-565
ポール保持機構付ガイド (注6)	RT	5-566

(注3) X軸ケーブル取出し方向を通常設定以外の方向にする場合は、取出し方向の記号を入力する必要があります。各軸のケーブル取出し方向は5-575を参照ください。

(注4) X軸のブレーキ有りは、モーター部分の寸法が長くなります。詳細は、構成軸ページを参照ください。

(注5) クリープセンサー、原点リミットスイッチを選択する場合は、組み合わせ方向により取り付け位置が異なりますが、型式中の記号は、取り付け位置に関わらずクリープセンサーは「C」、原点リミットスイッチは「L」となります。詳細は5-575を参照ください。

(注6) 高精度仕様は選択できません。

## 共通仕様

駆動方式	ボールねじ 転造C10 [転造C5相当]
繰返し位置決め精度	±0.01mm [±0.005mm]
ロストモーション	0.05mm [0.02mm]以下
ガイド	ベース一体型
ベース	材質 : アルミ 白色アルマイト処理
X軸モーター出力/リード	200W/20mm
Z軸モーター出力/リード	200W/10mm

## 適応コントローラ

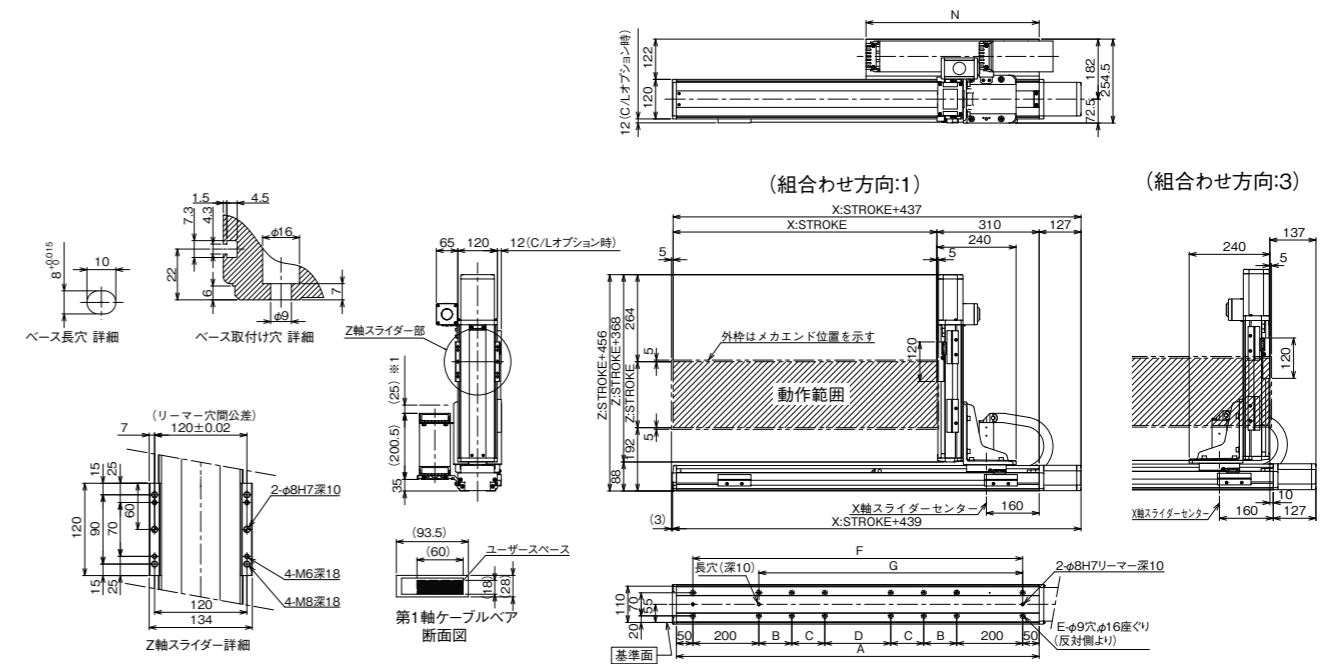
各コントローラのページを参照ください。(8-8ページ) なお、コントローラは、別途販売となります。

## 寸法図

### ■ ICSB2 [ICSPB2]-ZD□H-CT (ケーブルベア仕様) 組み合わせ方向1、3

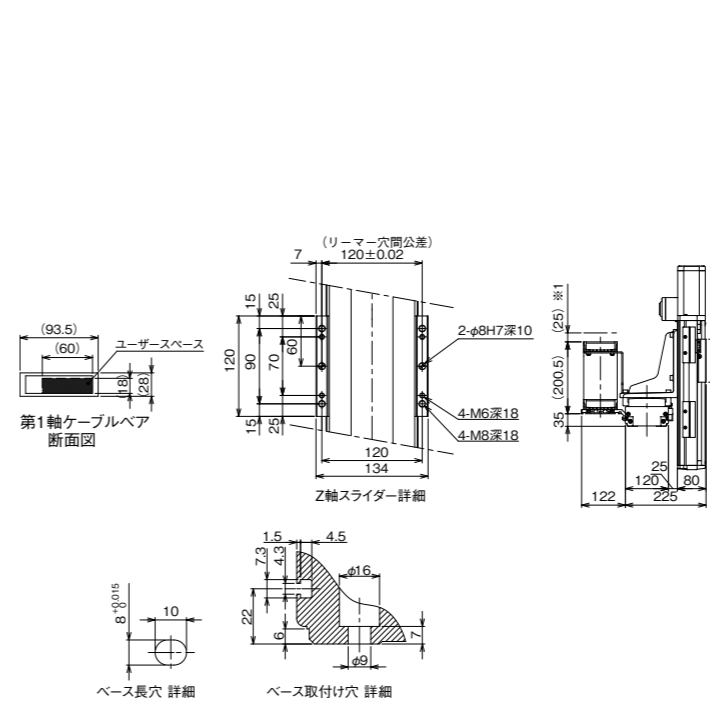
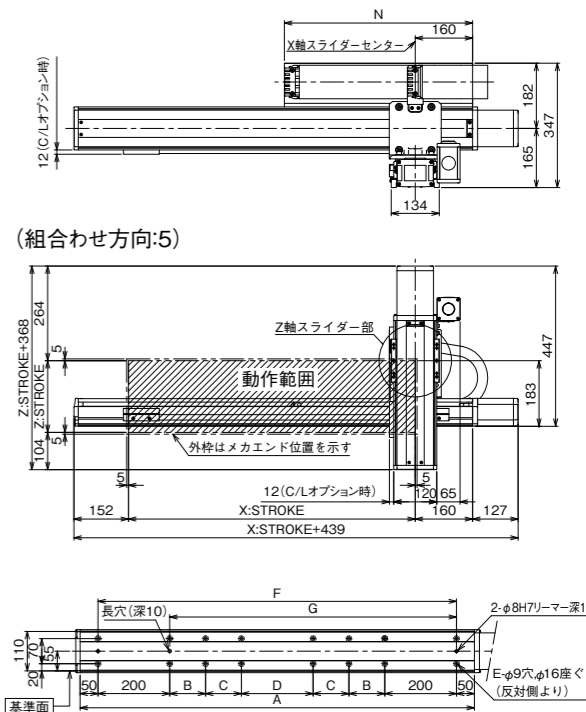
※1 ケーブルベアは上方25mm まで影らむ可能性があります。  
(注) 図面の組み合わせ位置が原点位置となります。原点位置を変更する場合は、オプションのNMをご指定ください。また納品後原点位置を変える場合は返却調整が必要ですのでご注意ください。

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。  
www.iai-robot.co.jp



### ■ ICSB2 [ICSPB2]-ZD□H-CT (ケーブルベア仕様) 組み合わせ方向5

※1 ケーブルベアは上方25mm まで影らむ可能性があります。  
(注) 図面の組み合わせ位置が原点位置となります。原点位置を変更する場合は、オプションのNMをご指定ください。また納品後原点位置を変える場合は返却調整が必要ですのでご注意ください。



X軸ストローク	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000
A	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300
B	200	200	200	250	300	350	400	450	500	550	200	200	200
C	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	400	450	500
D	200	300	400	400	400	400	400	400	400	400	400	400	400
E	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	16	16	16
F	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200
G	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000
N	525	575	625	675	725	775	825	875	925	975	1025	1075	1125

