

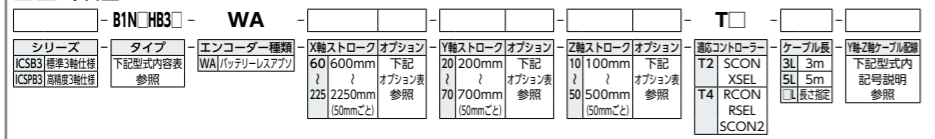
ICSB3-B1N HB3

ICSPB3-B1N HB3

±10µm
±5µm
バッテリーレスアップ



型式項目



選定上の注意

- 型式項目のストローク欄は型式中では cm (センチメートル) 表記となります。
- ケーブル長は X 軸コネクタボックスから (ケーブルベア仕様の場合は X 軸のアクチュエーターケーブルから) コントローラーまでの長さです。標準は 3m が 5m ですが、それ以外の長さも m 単位で対応可能です。最長 20m まで対応可能です。
- 定格加速度は X 軸が 0.3G、Y 軸/Z 軸が 0.4G です。加速度を上げると可搬質量は低下します。
- [] 内は高精度仕様の型式の場合です。

ストローク別最高速度

表内の単位はmm/sです。

■B1N HB3H		100	200	300~500	600~700	800~2250
X軸		-	-	1200	2400	-
Y軸		-	-	1200	-	-
Z軸		-	-	-	-	-

■B1N HB3M

■B1N HB3M		100	200	300~500	600~700	800~2250
X軸		-	-	1200	2400	-
Y軸		-	-	600	-	-
Z軸		-	-	-	-	-

可搬質量

表内の単位はkgです。

■B1N HB3H		Y軸ストローク										
		200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700
Z軸ストローク	100	10.0	10.0	10.0	10.0	10.0	9.7	9.1	8.4	7.8	7.2	6.6
	150	10.0	10.0	10.0	10.0	9.8	9.1	8.5	7.8	7.2	6.6	6.0
	200	10.0	10.0	10.0	10.0	9.9	9.3	8.6	8.0	7.3	6.7	6.1
	250	10.0	10.0	9.8	9.2	8.6	7.9	7.3	6.6	6.0	5.4	4.8
	300	10.0	9.9	9.3	8.7	8.1	7.4	6.8	6.1	5.5	4.9	4.3
	350	10.0	9.4	8.7	8.1	7.5	6.8	6.2	5.6	5.0	4.3	3.7
Z軸ストローク	400	9.5	8.8	8.2	7.6	7.0	6.3	5.7	5.0	4.4	3.8	3.2
	450	8.9	8.2	7.6	7.0	6.4	5.7	5.1	4.4	3.8	3.2	2.6
	500	8.3	7.6	7.0	6.4	5.8	5.1	4.5	3.8	3.2	2.6	2.0

■B1N HB3M

■B1N HB3M		Y軸ストローク										
		200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700
Z軸ストローク	100	12.9	12.2	11.6	11.0	10.4	9.7	9.1	8.4	7.8	7.2	6.6
	150	12.3	11.6	11.0	10.4	9.8	9.1	8.5	7.8	7.2	6.6	6.0
	200	11.8	11.1	10.5	9.9	9.3	8.6	8.0	7.3	6.7	6.1	5.5
	250	11.1	10.4	9.8	9.2	8.6	7.9	7.3	6.6	6.0	5.4	4.8
	300	10.6	9.9	9.3	8.7	8.1	7.4	6.8	6.1	5.5	4.9	4.3
	350	10.0	9.4	8.7	8.1	7.5	6.8	6.2	5.6	5.0	4.3	3.7
Z軸ストローク	400	9.5	8.8	8.2	7.6	7.0	6.3	5.7	5.0	4.4	3.8	3.2
	450	8.9	8.2	7.6	7.0	6.4	5.7	5.1	4.4	3.8	3.2	2.6
	500	8.3	7.6	7.0	6.4	5.8	5.1	4.5	3.8	3.2	2.6	2.0

(注) 定格加速度で動作した場合の値です。「選定上の注意」をご参照ください。

オプション

オプション記号は、各軸ストロークの後ろにご記入ください。標準装備のオプションは必ず型式へご記入ください。また複数のオプションを選択される場合は、アルファベット順につなげてご記入ください。

名称	型式	参照頁
AQシール (標準装備)	AQ	5-563
ブレーキ (Y軸/Z軸 限定 (Z軸標準装備)) (注3)	B	5-563
原点逆仕様	NM	5-565
ボール保持機構付ガイド (Y軸/Z軸 限定) (注4)	RT	5-566

(注3) Y軸のブレーキ有りは、モーター部分の寸法が長くなります。詳細は、構成軸ページをご参照ください。

(注4) 高精度仕様は選択できません。

共通仕様

	X軸	Y軸	Z軸
駆動方式	ボールねじ 転送C5相当	ボールねじ 転送C10 [転送C5相当]	ボールねじ 転送C10 [転送C5相当]
繰返し位置決め精度	±0.01mm	±0.01mm [±0.005mm]	±0.01mm [±0.005mm]
ロストモーション	0.02mm以下	0.05mm以下 [0.02mm以下]	0.05mm以下 [0.02mm以下]
ガイド	ベース一体型	ベース一体型	ベース一体型
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理	材質：アルミ 白色アルマイト処理	材質：アルミ 白色アルマイト処理
モーター出力/リード	400W/40mm	200W/20mm	200W/20mm (H) , 10mm (M)

適応コントローラー

各コントローラーのページをご参照ください。(8-8ページ) なお、コントローラーは、別添販売となります。

型式内容

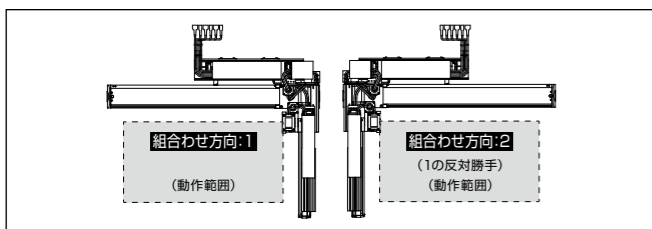
XY組合せ方向 (注1)	Z軸速度タイプ (注2)	型式
1	H	ICSB3 [ICSPB3] -B1N1HB3H-WA-①②③④⑤⑥-T□⑦-⑧
	M	ICSB3 [ICSPB3] -B1N1HB3M-WA-①②③④⑤⑥-T□⑦-⑧
2	H	ICSB3 [ICSPB3] -B1N2HB3H-WA-①②③④⑤⑥-T□⑦-⑧
	M	ICSB3 [ICSPB3] -B1N2HB3M-WA-①②③④⑤⑥-T□⑦-⑧

(注1) XY組合せ方向は下図をご参照ください。上記型式の①～⑧の内容は下表をご参照ください。
(注2) Z軸のタイプによって可搬質量と最高速度が変化します。

型式内記号説明

番号	内容	表記
①	X軸ストローク	60 : 600mm 225 : 2250mm
②	X軸オプション	オプション表参照
③	Y軸ストローク	20 : 200mm 70 : 700mm
④	Y軸オプション	オプション表参照
⑤	Z軸ストローク	10 : 100mm 50 : 500mm
⑥	Z軸オプション	オプション表参照
⑦	ケーブル長	3L : 3m 5L : 5m
⑧	Y軸-Z軸ケーブル配線	□ : □m CT-CT : ケーブルベアケーブルベア

XY組合せ方向



構成軸

軸名称	型式	参照頁
X軸	NSA-LXMS-WA-400-40-①-T□②-③	3-551
Y軸	ISB [ISPB] -MXM-WA-200-20-③-T□④⑤-⑥	3-409
Z軸	ISB [ISPB] -MXM-WA-200-⑨-⑤-T□⑩⑪-⑫	3-409

(注) 上記型式の①～⑫は上表の型式内記号をご参照ください。なお、ストロークはmm(ミリメートル)表記となります。

(注) 上記型式の⑩にはリードが入ります。

(注) 20 : Z軸速度タイプHの場合

10 : Z軸速度タイプMの場合

(注) 上記型式の⑪にはケーブル取出し方向が入ります。取出し方向は5-575ページをご参照ください。

(注) 上記型式の⑫には下記の記事が入ります。

NT10 : 組合せ方向1の場合

NT9 : 組合せ方向2の場合

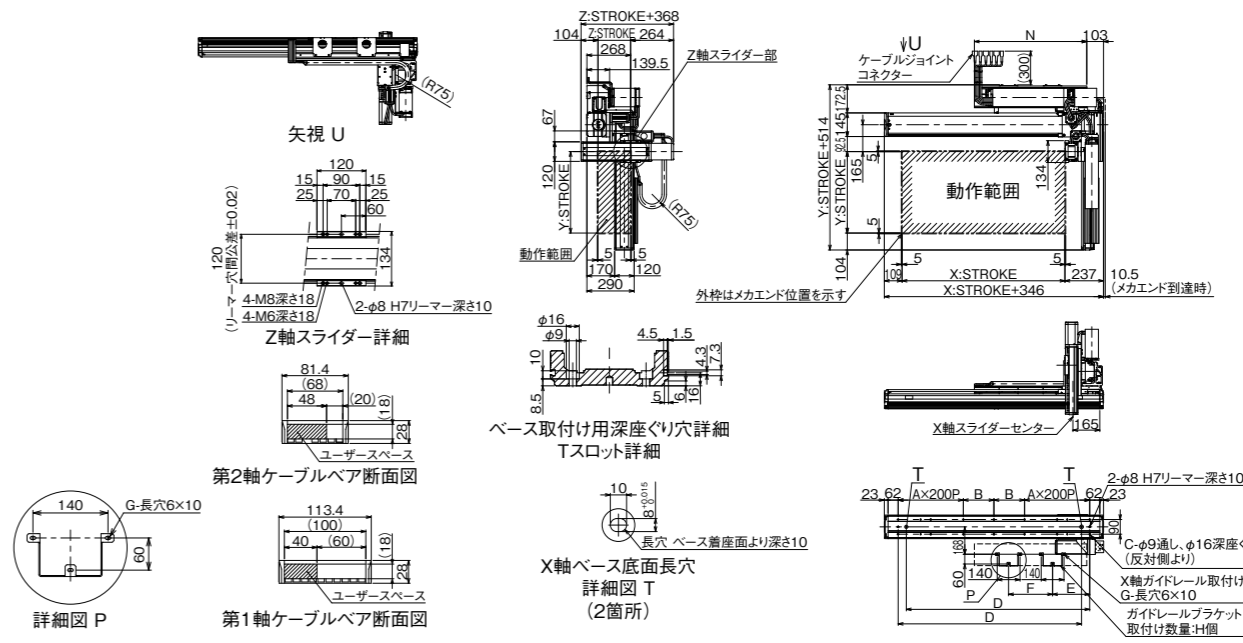
※NSA単軸の場合、ケーブルベア無しのオプション型式はNT3/NT4となりますが、直交ロボットの場合はケーブル長が延長されるため、NT9/NT10となります。

寸法図

■ICSB3 [ICSPB3] -B1N1HB3 □-CT-CT (ケーブルベア仕様) 組合せ方向1

(注) 図面の組合せ位置が原点位置となります。原点位置を変更する場合は、オプションのNMをご指定ください。
また納品後原点位置を変更する場合は返却調整が必要ですのでご注意ください。

(注) X軸ケーブルベアガイドレールはお客様にてX軸を設置する面に固定してください。



CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD
3次元 CAD

■ICSB3 [ICSPB3] -B1N2HB3 □-CT-CT (ケーブルベア仕様) 組合せ方向2

(注) 図面の組合せ位置が原点位置となります。原点位置を変更する場合は、オプションのNMをご指定ください。
また納品後原点位置を変更する場合は返却調整が必要ですのでご注意ください。

(注) X軸ケーブルベアガイドレールはお客様にてX軸を設置する面に固定してください。

