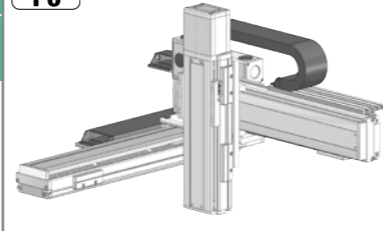


# ICSB3-BF HB3

# ICSPB3-BF HB3



### ■型式項目

シリーズ ICSB3標準仕様 ICSPB3高精度仕様	タイプ 下記型名内容 参照	エンコーダ種類 WA【バッテリーレスアプン】	X軸ストローク 100 1000mm 250 2500mm (100mm間)	X軸オプション 下記 オプション表 参照	Y軸ストローク 10 100mm 70 700mm (50mm間)	Y軸オプション 下記 オプション表 参照	Z軸ストローク 10 100mm 50 500mm (50mm間)	Z軸オプション 下記 オプション表 参照	制御コントローラ T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA RCON RSEL	ケーブル長 3L 3m 5L 5m L長で指定	ケーブル配線 下記型式内 記号説明 参照
----------------------------------	---------------------	---------------------------	---	-------------------------------	--	-------------------------------	--	-------------------------------	---	----------------------------------	-------------------------------

- POINT**  
選定上の注意
- 型式項目のストローク欄は、型式中では cm (センチメートル) 表記となります。
  - ケーブル長は X 軸コネクタボックスから (ケーブルベア仕様の場合は X 軸のアクチュエーターケーブルから) コントローラまでの長さです。標準は 3m か 5m ですが、それ以外の長さも m 単位で対応可能です。最長 15m まで対応可能です。
  - ストロークが長くなると最高速度は低下しますのでご注意ください。
  - 定格加速度は 0.4G です。可搬質量は定格加速度で動作した場合です。加速度を上げると可搬質量は低下します。
  - 【 】 内は高精度仕様の型式の場合です。

### ■構成軸

軸名称	型式	参照頁
X軸	ISB [ISPB]-LXMX-①-400-20-②-T2-①-③	3-419
Y軸	ISB [ISPB]-MXM-①-200-20-④-T2-①-⑤	3-371
Z軸	ISB [ISPB]-MXM-①-200-⑥-⑦-T2-①-⑦	3-371

(注) 上記型式の①~⑦は型式内記号をご参照ください。なお、ストロークはmm(ミリメートル)表記となります。  
 (注) 上記型式の⑩にはリードが入ります。  
 20: Z軸速度タイプHの場合  
 10: Z軸速度タイプMの場合  
 (注) 上記型式の⑪には、ケーブル取出し方向が入ります。取出し方向は5-579ページをご参照ください。

### ■ストローク別最高速度

表内の単位はmm/sです。

■BF HB3H

X軸	100~500	550~700	1000~1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	
Y軸	1200			1200	1150	1000	950	830	740	650	590	540	490	460	410	370	340
Z軸	1200																

■BF HB3M

X軸	100~500	550~700	1000~1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	
Y軸	1200			1200	1150	1000	950	830	740	650	590	540	490	460	410	370	340
Z軸	600																

### ■可搬質量

表内の単位はkgです。

■BF HB3H

Z軸ストローク	Y軸ストローク					
	100	150	200	250	300	350
100~600	10.0	10.0	10.0	10.0	10.0	10.0
	10.0	10.0	10.0	10.0	9.7	9.1
	10.0	10.0	10.0	10.0	8.5	7.9
	9.3	8.7	8.5	7.9	7.2	6.6
	8.7	8.1	7.7	7.2	6.7	6.2
	8.1	7.6	7.2	6.7	6.2	5.7

■BE HB3M

Z軸ストローク	Y軸ストローク					
	100	150	200	250	300	350
100~450	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0
	20.0	20.0	20.0	20.0	19.8	19.2
	20.0	20.0	20.0	20.0	19.8	19.2
	18.6	18.6	18.6	18.6	18.6	18.0
	17.3	17.3	17.3	17.3	17.3	16.7
	16.7	16.7	16.7	16.7	16.7	16.1

### ■オプション

オプション記号は、各軸ストロークの後ろにご記入ください。標準装備のオプションは必ず型式へご記入ください。また複数のオプションを選択される場合は、アルファベット順につなげてご記入ください。

名称	型式	参照頁
X軸ケーブル取出し方向 (注3)		5-579、5-569
AQシール(標準装備)	AQ	5-569
ブレーキ(Z軸標準装備) (注4)	B	5-569
フリーセンサー (注5)	C/CL	5-569
原点リミットスイッチ (注5)	L/LL	5-571
原点逆仕様	NM	5-571
ボール保持機構付ガイド (注6)	RT	5-572

(注3) X軸ケーブル取出し方向を通常設定以外の方向にする場合は、取出し方向の記号を入力する必要があります。各軸のケーブル取出し方向は5-579をご参照ください。  
 (注4) X軸、Y軸のブレーキ有りは、モーター部分の寸法が長くなります。詳細は、構成軸ページをご参照ください。  
 (注5) フリーセンサー、原点リミットスイッチを選択する場合は、組合せ方向により取付位置が異なりますが、型式中の記入は、取付位置に関わらずフリーセンサーは「C」、原点リミットスイッチは「L」となります。詳細は5-579をご参照ください。  
 (注6) 高精度仕様は選択できません。

### ■共通仕様

駆動方式	ボールねじ 転造C10【転造C5相当】
繰返し位置決め精度	±0.01mm【±0.005mm】
ロストモーション	0.05mm【0.02mm】以下
ガイド	ベアス一体型
ベアス	材質:アルミ 白色アルマイト処理
X軸モーター出力/リード	400W/20mm
Y軸モーター出力/リード	200W/20mm
Z軸モーター出力/リード	200W/20mm (H)、10mm (M)

### ■適用コントローラ

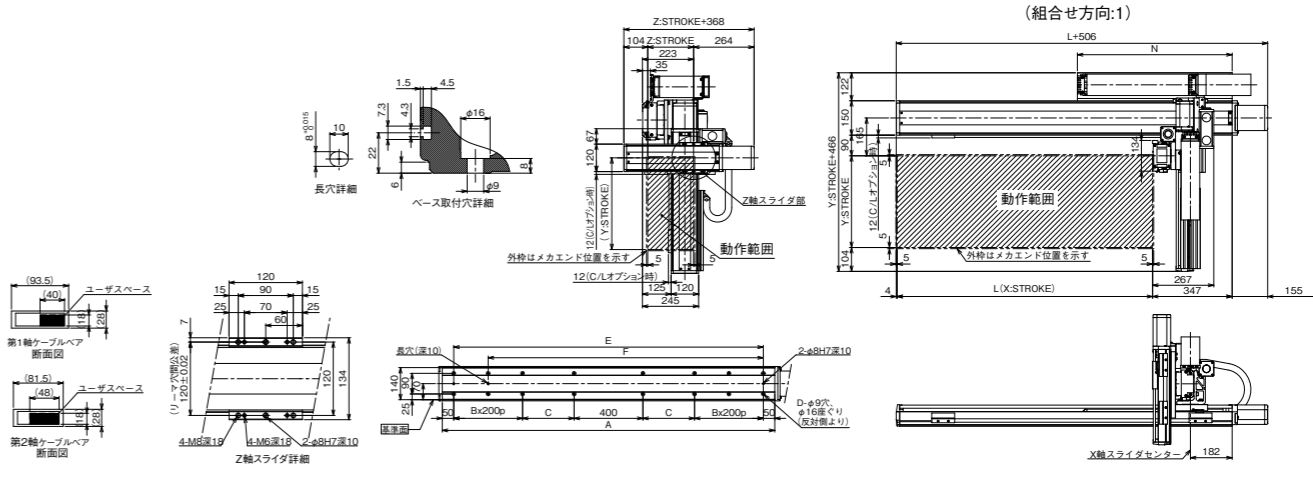
各コントローラのページをご参照ください。(8-8ページ) なお、コントローラは、別途販売となります。

### ■寸法図

#### ■ICSB3 [ICSPB3]-BF HB3 CT-CT (ケーブルベア仕様) 組合せ方向1

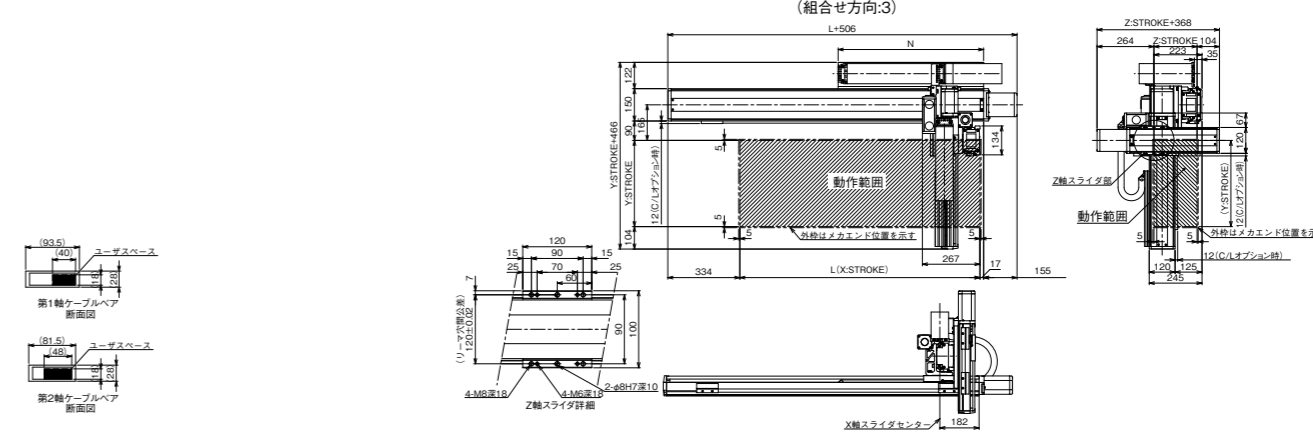
(注) 図面の組合せ位置が原点位置となります。原点位置を変更する場合は、オプションのNMをご指定ください。また納品後原点位置を変える場合は返却調整が必要です。ご注意ください。

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。  
www.iai-robot.co.jp



#### ■ICSB3 [ICSPB3]-BF HB3 CT-CT (ケーブルベア仕様) 組合せ方向3

(注) 図面の組合せ位置が原点位置となります。原点位置を変更する場合は、オプションのNMをご指定ください。また納品後原点位置を変える場合は返却調整が必要です。ご注意ください。



### ■XY組合せ方向

