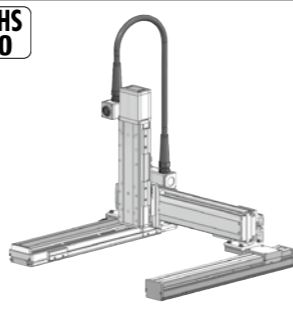


ICSB3-GE□HS1□ ICSPB3-GE□HS1□



型式項目

シリーズ ICSB3標準仕様 ICSPB3高精度仕様	タイプ 下記型式内容表 参照	エンコーダ種類 WA(バッテリーレスアップ)	X軸ストロークオプション 10:100mm 下記 30:300mm 下記 100:1000mm オプション表 50mm単位 参照	Y軸ストロークオプション 30:300mm 下記 90:900mm オプション表 50mm単位 参照	Z軸ストロークオプション 10:100mm 下記 40:400mm オプション表 50mm単位 参照	制御コントローラ T2 SCON T4 XSEL RCON RSEL SCON2	ケーブル長 3L:3m 5L:5m LL:長さ指定	ケーブル配線 下記型式内 記号説明 参照
----------------------------------	----------------------	---------------------------	--	---	---	---	------------------------------------	-------------------------------



- 型式項目のストローク欄は、型式中ではcm(センチメートル)表記となります。
- ケーブル長はX軸コネクタボックスから(ケーブルベア仕様の場合はX軸のアクチュエーターケーブルから)コントローラーまでの長さです。標準は3mか5mですが、それ以外の長さもm単位で対応可能です。最長15mまで対応可能です。
- 定格加速度はZ軸のリード5が0.2G、それ以外は0.4Gです。可搬質量は定格加速度で動作した場合です。加速度を上げると可搬質量は低下します。
- ストロークが長くなると最高速度は低下しますのでご注意ください。
- 【 】内は高精度仕様の場合です。

構成軸

軸名称	型式	参照頁
X軸(駆動軸)	ISB[ISPB]-LXM-①-400-20-②-T□-①-③	3-441
X軸(従動軸)	ISB-SXM03-N-0-0-②	-
Y軸	ISB[ISPB]-MXM-①-200-20-④-T□-①-⑤	3-409
Z軸	ISB[ISPB]-SXM-①-60-⑩-⑥-T□-①-⑦	3-389

- (注) 上記型式の①~⑦は型式内記号をご参照ください。なお、ストロークはmm(ミリメートル)表記となります。
 (注) 上記型式の⑩にはリードが入ります。
 8: Z軸速度タイプMの場合
 4: Z軸速度タイプLの場合
 (注) 上記型式の①には、ケーブル取出し方向が入ります。取出し方向は5-575ページをご参照ください。

ストローク別最高速度

表内の単位はmm/sです。

GE□HS1M

	100~300	300~400	450~700	750~800	850~900	950~1000
X軸	-	1200	-	860	920	765
Y軸	-	1200	-	860	695	-
Z軸	480	-	-	-	-	-

GE□HS1L

	100~300	300~400	450~700	750~800	850~900	950~1000
X軸	-	1200	-	860	920	765
Y軸	-	1200	-	860	695	-
Z軸	240	-	-	-	-	-

可搬質量

表内の単位はkgです。

GE□HS1M

Z軸ストローク	Y軸ストローク	
	300~400	300~900
100	4.3	4.3
150	3.9	3.9
200	3.5	3.5
250	3.1	3.1
300	2.8	2.8
350	2.4	2.4
400	2.1	2.1

GE□HS1L

Z軸ストローク	Y軸ストローク	
	300~400	300~900
100	11.3	11.3
150	10.9	10.9
200	10.5	10.5
250	10.1	10.1
300	9.8	9.8
350	9.4	9.4
400	9.1	9.1

(注) 定格加速度で動作した場合の値です。「選定上の注意」をご参照ください。

オプション

オプション記号は、各軸ストロークの後ろにご記入ください。標準装備のオプションは必ず型式へご記入ください。また複数のオプションを選択される場合は、アルファベット順につなげてご記入ください。

名称	型式	参照頁
X軸ケーブル取出し方向(注3)		5-575、5-563
AQシール(標準装備)	AQ	5-563
ブレーキ(Z軸標準装備)(注4)	B	5-563
クリープセンサー(注5)	C/CL	5-563
原点リミットスイッチ(注5)	L/LL	5-565
原点逆仕様(Z軸 通常設定)(注6)	NM	5-565
ボール保持機構付ガイド(注7)	RT	5-566

- (注3) X軸ケーブル取出し方向を通常設定以外の方向にする場合は、取出し方向の記号を入力する必要があります。各軸のケーブル取出し方向は5-575をご参照ください。
 (注4) X軸、Y軸のブレーキ有りは、モーター部分の寸法が長くなります。詳細は、構成軸ページをご参照ください。
 (注5) クリープセンサー、原点リミットスイッチを選択する場合は、組合せ方向により取付け位置が異なります。型式中の記入は、取付け位置に関わらずクリープセンサーは[C]、原点リミットスイッチは[L]となります。詳細は5-575をご参照ください。
 (注6) 図面の組合せ位置が原点位置となります。Z軸は通常設定で原点逆(NM)となります。Z軸が下降した位置を原点にしたい場合は、原点逆(NM)の指定を必ずしてください。また納品後原点位置を変える場合は返却調整が必要です。ご注意ください。
 (注7) 高精度仕様は選択できません。

共通仕様

駆動方式	ボールねじ 転造C10【転造C5相当】
繰返し位置決め精度	±0.01mm【±0.005mm】
ロストモーション	0.05mm【0.02mm】以下
ガイド	ベアス一体型
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理
X軸モーター出力/リード	400W/20mm
Y軸モーター出力/リード	200W/20mm
Z軸モーター出力/リード	60W/8mm(M)、4mm(L)

適応コントローラー

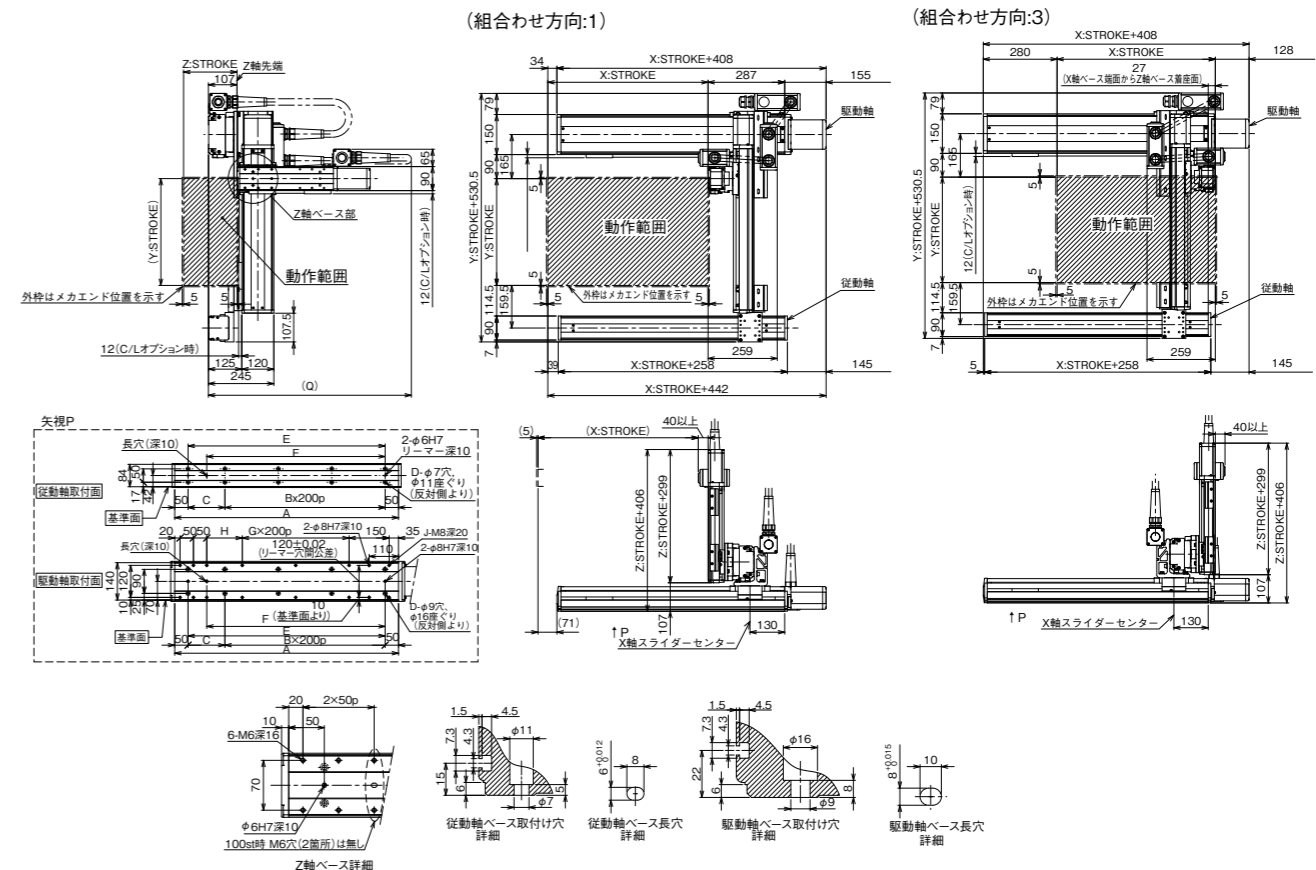
各コントローラーのページをご参照ください。(8-8ページ) なお、コントローラーは、別途販売となります。

寸法図

■ICSB3[ICSPB3]-GE□HS1□-SC-SC(自立ケーブル仕様)

(注) 図面の位置が通常設定の原点位置となります。納品後原点位置を変える場合は返却調整が必要です。ご注意ください。

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



型式内容

XY組合せ方向(注1)	Z軸速度タイプ(注2)	型式
1	M	ICSB3[ICSPB3]-GE1HS1M-①-②③-④⑤⑥⑦-T□-⑧-⑨
	L	ICSB3[ICSPB3]-GE1HS1L-①-②③-④⑤⑥⑦-T□-⑧-⑨
2	M	ICSB3[ICSPB3]-GE2HS1M-①-②③-④⑤⑥⑦-T□-⑧-⑨
	L	ICSB3[ICSPB3]-GE2HS1L-①-②③-④⑤⑥⑦-T□-⑧-⑨
3	M	ICSB3[ICSPB3]-GE3HS1M-①-②③-④⑤⑥⑦-T□-⑧-⑨
	L	ICSB3[ICSPB3]-GE3HS1L-①-②③-④⑤⑥⑦-T□-⑧-⑨
4	M	ICSB3[ICSPB3]-GE4HS1M-①-②③-④⑤⑥⑦-T□-⑧-⑨
	L	ICSB3[ICSPB3]-GE4HS1L-①-②③-④⑤⑥⑦-T□-⑧-⑨

(注1) XY組合せ方向は下図を参照ください。上記型式の①~⑨の内容は下表をご参照ください。
 (注2) Z軸のタイプによって可搬質量と最高速度が変化します。

■型式内記号説明

番号	内容	表記
①	エンコーダ種類	WA:バッテリーレスアップ
②	X軸ストローク	10:100mm
③	X軸オプション	オプション表参照
④	Y軸ストローク	30:300mm
⑤	Y軸オプション	オプション表参照
⑥	Z軸ストローク	10:100mm
⑦	Z軸オプション	オプション表参照
⑧	ケーブル長	3L:3m 5L:5m □L:□m
⑨	Y軸-Z軸ケーブル配線	SC-SC:自立ケーブル-自立ケーブル

XY組合せ方向

