

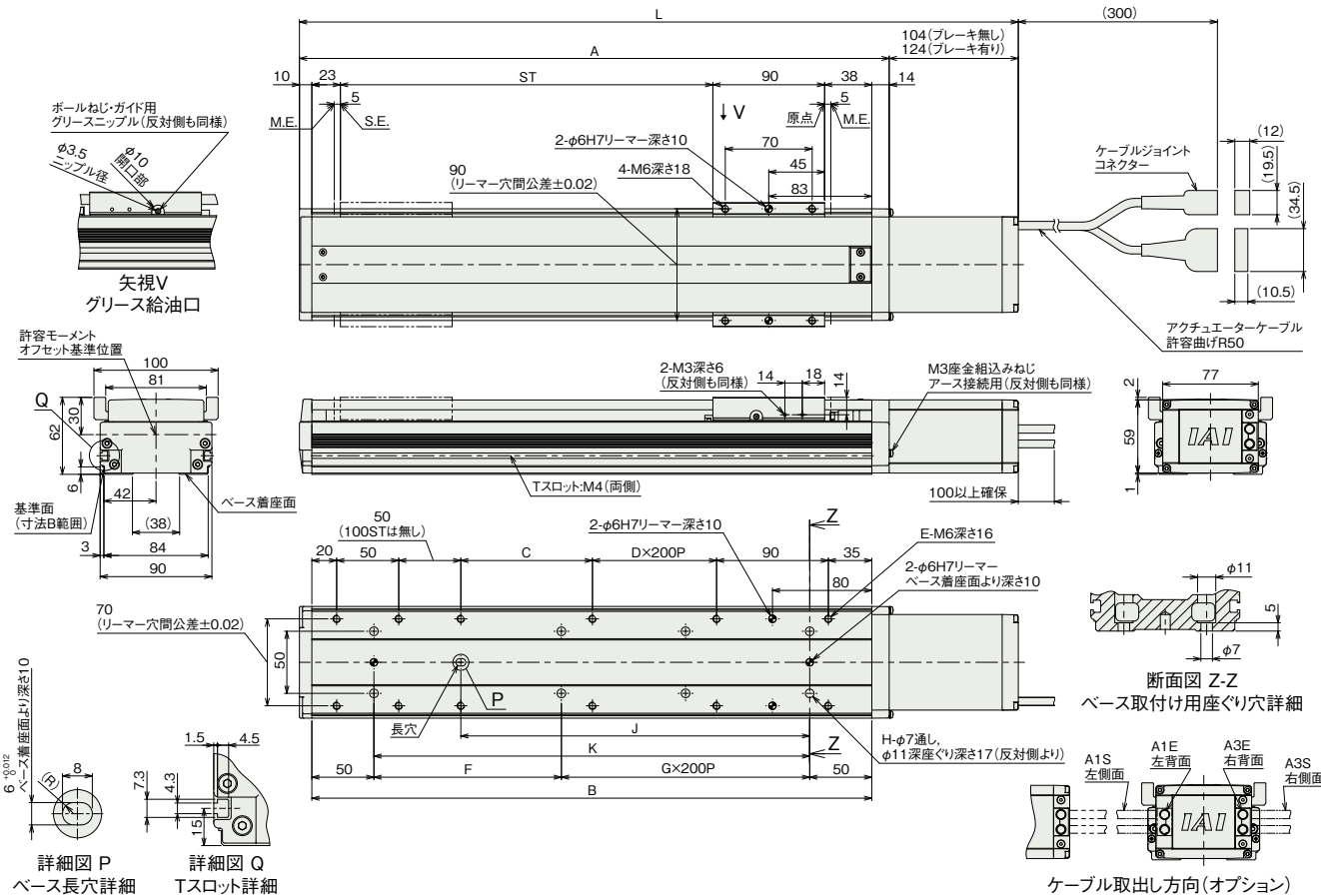
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) ケーブルジョイントコネクタには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルは3-711ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 原点方向を変更するには返却調整が必要です。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900
L	379	429	479	529	579	629	679	729	779	829	879	929	979	1029	1079	1129	1179
ブレーキ無し	399	449	499	549	599	649	699	749	799	849	899	949	999	1049	1099	1149	1199
ブレーキ有り	275	325	375	425	475	525	575	625	675	725	775	825	875	925	975	1025	1075
A	251	301	351	401	451	501	551	601	651	701	751	801	851	901	951	1001	1051
B	56	56	106	156	206	256	306	356	406	456	506	556	606	656	706	756	806
C	0	0	0	0	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3
D	8	10	10	10	10	10	12	12	12	14	14	14	14	14	16	16	16
E	151	201	251	301	351	401	451	501	551	601	651	701	751	801	851	901	951
F	0	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4
G	4	4	4	6	6	6	6	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12
H	131	131	181	231	281	331	381	431	481	531	581	631	681	731	781	831	881
J	151	201	251	301	351	401	451	501	551	601	651	701	751	801	851	901	951
K																	

■ストローク別質量

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900
質量 (kg)	3.0	3.4	3.8	4.1	4.5	4.8	5.2	5.5	5.9	6.3	6.6	7.0	7.3	7.7	8.0	8.4	8.7
	3.3	3.7	4.0	4.4	4.7	5.1	5.4	5.8	6.2	6.5	6.9	7.2	7.6	7.9	8.3	8.7	9.0

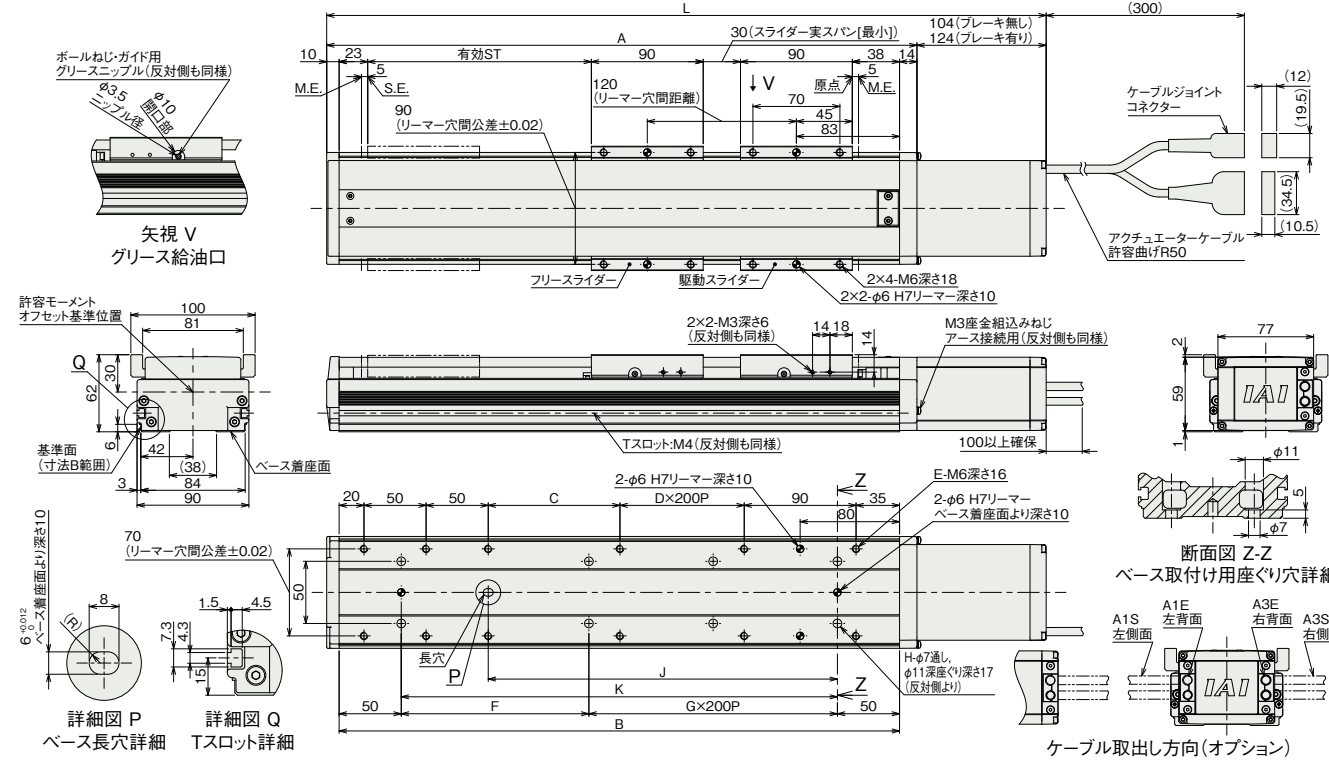
寸法図 (ダブルスライダー仕様)

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) ケーブルジョイントコネクタには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
ケーブルは3-711ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 原点方向を変更するには返却調整が必要です。
(注) 下図はスライダー実スパンが最小の場合の寸法を示しています。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

呼びストローク	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900
有効ストローク	130	180	230	280	330	380	430	480	530	580	630	680	730	780
スライダ実スパン最小[30mm]	—	120	170	220	270	320	370	420	470	520	570	620	670	720
スライダ実スパン最大[90mm]	529	579	629	679	729	779	829	879	929	979	1029	1079	1129	1179
L	549	599	649	699	749	799	849	899	949	999	1049	1099	1149	1199
ブレーキ無し	425	475	525	575	625	675	725	775	825	875	925	975	1025	1075
ブレーキ有り	401	451	501	551	601	651	701	751	801	851	901	951	1001	1051
A	156	206	256	306	356	406	456	506	556	606	656	706	756	806
B	0	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3
C	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16
D	101	151	201	251	301	351	401	451	501	551	601	651	701	751
E	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4
F	6	6	6	6	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12
G	231	281	331	381	431	481	531	581	631	681	731	781	831	881
H	301	351	401	451	501	551	601	651	701	751	801	851	901	951
J														
K														

(注) 呼びストローク: 型式上のストローク 有効ストローク: 実際の動作可能なストローク

■ストローク別質量

呼びストローク	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900
有効ストローク	130	180	230	280	330	380	430	480	530	580	630	680	730	780
スライダ実スパン最小[30mm]	—	120	170	220	270	320	370	420	470	520	570	620	670	720
スライダ実スパン最大[90mm]	5.6	6.0	6.3	6.7	7.0	7.4	7.8	8.1	8.5	8.8	9.2	9.5	9.9	10.2
質量 (kg)	5.9	6.2	6.6	6.9	7.3	7.7	8.0	8.4	8.7	9.1	9.4	9.8	10.2	10.5

(注) シングルスライダー仕様はフリースライダー1.5kgを加えた質量です。

■適用コントローラ

本ページのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-57		
RSEL		8	単相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	36000	-	8-105		
SCON-CB/CGB		1	単相AC100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-287		
SCON2-CG		1	単相AC100V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	384	-	8-257		
SCON2-CG		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	384	-	8-257		
XSEL-P/Q		6	単相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	20000	-	8-345		
XSEL-RA/SA		8	三相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	55000 (タイプにより異なります)	-	8-331		

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-15ページをご確認ください。
(注) SCON2のML3とECは、コントローラ型式の機能オプションなしの場合はリモートI/O仕様となり、機能オプションに[ML]が選択された場合はモーションネットワーク仕様となります。

