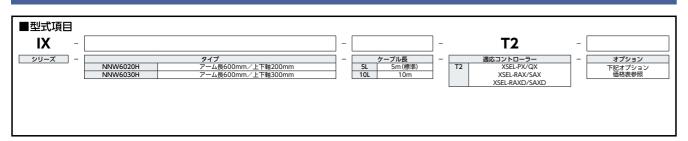
## IX-NNW60 H







(注) CEはオプションになります。





- (1) (注1) ~ (注11) は、6-559ページをご参照ください。
- (2) スカラロボットは 100%の速度・加速度で連続運転は出来ません。動 作可能条件は 1-507ページの技術資料をご覧ください。
- (3) 【 】内は上下軸が 300mm 仕様の型式の場合です。その他のスペック、 仕様、寸法は上下軸 200mm、300mm で共通です。
- (4) エンコーダーのアブソリュートデータが消失し、アブソリュートリセッ トが必要な場合は調整治具が必要です。詳細は 6-575ページをご参照
- (5) フランジオプションをご用意しています。詳細は 6-576ページをご参 照ください。

主以入べりと														
			アーム長	モーター		繰返し 位置決め	PTP動作時 最大	標準 サイクル		質量 (g)	第3軸 (上下軸) 押付け力制御範囲(N)		第4	
型式		軸構成	(mm)	容量 (W)	動作範囲	精度 (mm) (注1)	動作速度 (注2)	タイム (s) (注3)	定格	最大	上限 (注4)	下限 (注4)	許容慣性 モーメント (kg·m²) (注5)	許容 トルク (N·m)
	1軸	第1アーム	350	400	±120度	±0.010	7232mm/s		2		180.0	93.0	0.06	
IX-NNW6020H-①-T2-②	2軸	第2アーム	250	200	±145度	(XY)	(合成速度)							3.7
[IX-NNW6030H-①-T2-②]	3軸	上下軸	-	200	200mm [300mm]	±0.010	1473mm/s	0.47		10				
	4軸	回転軸	_	100	±360度	±0.005	1857度/s							

記号説明 ① ケーブル長 ② オプション

価格表(標準価格)	
型式	標準価格
IX-NNW6020H	_
IX-NNW6030H	_

1 インコン価格表(標準価格)			
名称	型式	参照頁	標準価格
CE対応仕様	CE	6-561	_
ジョイントケーブル仕様	JY	6-567	_

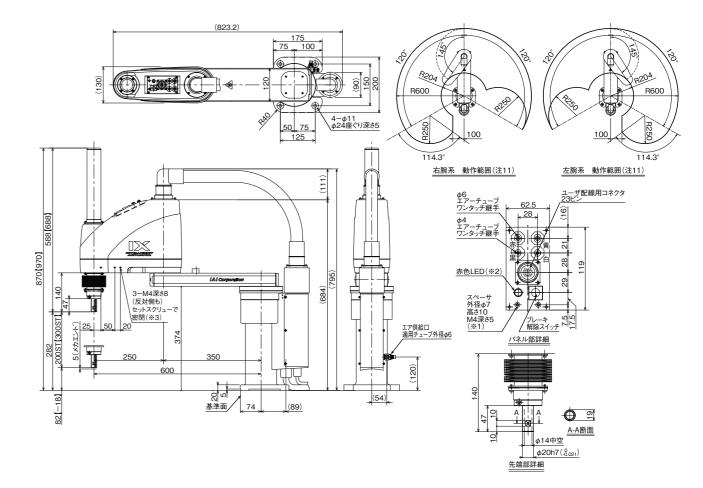
グーブル長価恰表(標準価格)											
種類	ケーブル記号	長さ	T2								
無進力 ノデ	5L	5m	-								
標準ダイブ	10L	10m	_								

アクチュエーター仕様									
項目	内容								
エンコーダー種類	アブソリュート								
ユーザー配線	23芯AWG26シールド付き防水コネクター								
ユーザー配管	外径φ6内径φ4エアチューブ2本(常時使用圧力0.8MPa) 外径φ4内径φ2.5エアチューブ2本(常時使用圧力0.8MPa)								
アラーム表示灯(注6)	赤色LED小型表示灯1個 (DC24V供給必要)								
ブレーキ解除スイッチ(注7)	上下軸落下防止用ブレーキ解除スイッチ(DC24V供給必要)								
周囲温度・湿度	温度0~40℃ 湿度20~85% RH以下(結露なきこと)								
本体質量	34.5kg								
ケーブル長(注8)	5L:5m(標準) 10L:10m								
保護構造(注9)	IP65相当								
エアパージ圧力(注10)	0.3MPa以上(最大0.6MPa以下)(清浄な乾燥エア)								

- ※1 スペーサーに加わる外力は軸方向30N以下、回転方向2N·m以下としてください。(スペーサー1個あたり)
  ※2 お客様がコントローラーの I / O出力より信号をとりユーザー配線内にあるLED端子にDC24Vを加える配線処理をする事によりLEDが動作します。
  ※3 3-M4深さ8はアーム側面を貫通しています。取付けねじが長いと内部機構部品に干渉しますので注意してください。またねじにはシールテープ等を必ず使って密閉してください。
  (注) ケーブル/配管
  ・モーター・エンコーダーケーブル 5m/10m
  ・ブレーキ電源ケーブル 5m/10m
  ・ユーザー配線ケーブル 5m/10m
  ・エアー配管(4本) 0.15m

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。 www.iai-robot.co.jp

ST:ストローク



## ■適応コントローラー

オページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に広じたタイプをご選択ください

本ペーンのアファエ	本ペークのアファユエーテーは「記のコンドローラーで動下が可能です。C使用にある用途に応じたテイフをことがくたさい。																				
		最大接続	電源電圧	制御方法																	
名称	外観	取人技机可能軸数		ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択 DV CC CIE PR CN ML ML3 EC EP PRT SSN ECN												最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
		<b>リ肥粗奴</b>		ルンンヨノー			DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM			
XSEL-PX/QX	ellin'	6	三相AC200V	-	-	•	•	•	-	•	-	-	-	-	•	-	-	-	20000	_	7-277
XSEL-RAX/SAX XSEL-RAXD/SAXD(IX用)	elligi	8		_	-	•	•	•	-	•	-	-	_	•	•	-	-	-	36666 (タイプにより異なります)	-	7-277

- (注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、7-15ページをご確認ください。
   (注) 最大でスカラ+4軸ロボットの制御が可能です。
   (注) スカラを2台接続する場合はXSEL-RAXD/SAXDをお選びください。ただし、スカラロボットの組合せによっては接続できない場合があります。7-277ページにてご確認ください。



098\_IX-NNW60 H\_JPN\_2.4.indd 2019/02/01 19:05:40