

# NS-MZMMA

マルチ  
スライダー  
本体幅  
130  
mm  
200  
W

■型式項目

NS - MZMMA - [ ] - 200 - 20 - [ ] - [ ] - [ ] - AQ - B - CT1 - [ ]

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラー	ケーブル長	オプション
I	インクリメンタル	A	200 200W	20 20mm	300 300mm 800 800mm (50mm毎)	T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	N 無し S 3m M 5m X [ ] 長さ指定	下記オプション 価格表参照



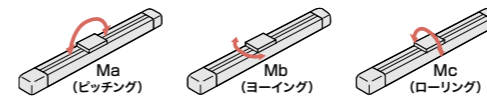
## ■メインスペック

項目	内容
リード	ボールねじリード (mm) 20
水平	可搬質量 最大可搬質量 (kg) -
	速度/加減速度 最高速度 (mm/s) -
	定格加減速度 (G) -
垂直	可搬質量 最大可搬質量 (kg) 6
	速度/加減速度 最高速度 (mm/s) 1000
	定格加減速度 (G) 0.3
推力	定格推力 (N) 170.9
ブレーキ	ブレーキ仕様 無励磁作動電磁ブレーキ
ストローク	ブレーキ保持力 (kgf) 6
	最小ストローク (mm) 300
	最大ストローク (mm) 800
	ストロークピッチ (mm) 50

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ16mm 転造C5相当
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロストモーション	0.02mm以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 227N・m
	Mb: 325N・m
	Mc: 531N・m
動的許容モーメント (注2)	Ma: 81.0N・m
	Mb: 116N・m
	Mc: 189N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	-
耐振動・耐衝撃	4.9m/s <sup>2</sup>
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	インクリメンタル/アブソリュート
エンコーダーパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注2) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

## ■スライダータイプモーメント方向



## ■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード (mm)	最高速度 (mm/s)	水平										垂直													
		加速度 (G)										加速度 (G)													
20	1000	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2		
		垂直専用となります。										6	6	4	3										

## ■ストロークと最高速度

ストローク	最高速度
300~800 (50mm毎)	1000
リード 20	1000

(単位はmm/s)

## ■エンコーダー種類/ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	エンコーダー種類	
	インクリメンタル	アブソリュート
300	-	-
350/400	-	-
450/500	-	-
550/600	-	-
650/700	-	-
750/800	-	-

## ■オプション価格表 (標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
AQソール (標準装備) (注1)	AQ	3-655	-	標準ケーブルベア取付方向 (注1)	CT1	3-656	-
ブレーキ (標準装備) (注1)	B	3-655	-	ボール保持機構付きガイド	RT	3-659	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。

## ■ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	X21(21m) ~ X25(25m)	-	-
	X26(26m) ~ X30(30m)	-	-

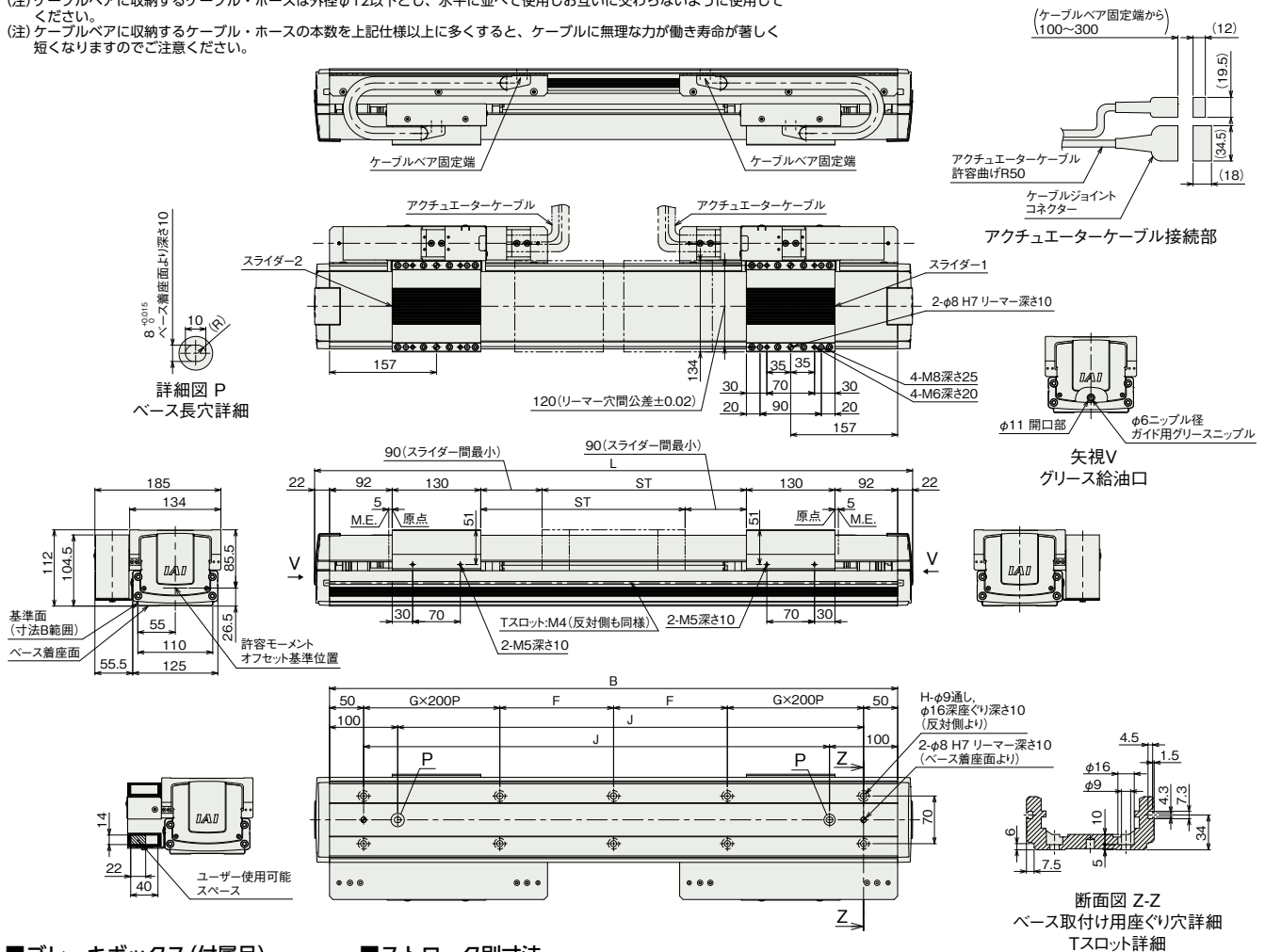
(注) ロボットケーブルです。

**POINT**  
選定上の注意

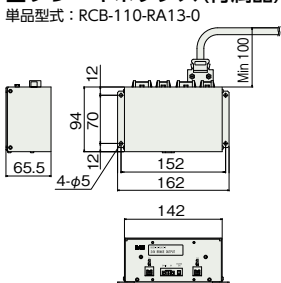
- 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 「メインスペック」の最大可搬質量は、最高速度で動作させた時の値です。
- ケーブルベアの位置を勝手違い側にしたい場合は、本体を180度回転させて取付けてください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向600mm以下です。
- アクチュエーターとコントローラーのエンコーダー配線の途中にブレーキボックス (付属品) の設置が必要となります。ブレーキボックスにはDC24V (max1A) の電源が必要です。

- (注) ケーブルジョイントコネクタには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
- (注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
- (注) ケーブルベアに収納するケーブル・ホースの外径と内壁との隙間およびケーブル・ホース間の隙間は2mm以上としてください。
- (注) ケーブルベアに収納するケーブル・ホースは外径φ12以下とし、水平に並べて使用しお互いに交わらないように使用してください。
- (注) ケーブルベアに収納するケーブル・ホースの本数を上記仕様以上に多くすると、ケーブルに無理な力が働き寿命が著しく短くなりますのでご注意ください。

ST: ストローク  
M.E.: メカニカルエンド



■ブレーキボックス (付属品)



■ストローク別寸法

ストローク	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
L	878	928	978	1028	1078	1128	1178	1228	1278	1328	1378
B	834	884	934	984	1034	1084	1134	1184	1234	1284	1334
F	167	192	217	242	267	292	317	342	367	392	417
G	1	1	1	1	1	1	1	2	2	2	2
H	10	10	10	10	10	10	10	14	14	14	14
J	684	734	784	834	884	934	984	1034	1084	1134	1184

■ストローク別質量

ストローク	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
質量 (kg)	17.2	17.8	18.4	19.1	19.7	20.3	20.9	21.5	22.1	22.7	23.4

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外形	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択												
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM				
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	-	-	36000	-	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SSEL-CS		2	単相AC 100V/200V	●	-	●	●	●	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	-	-	●	-	-	-	-	20000	-	8-273
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	-	-	●	-	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	8-273

- (注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
- (注) マルチスライダは2軸コントローラーか、SCON2台での制御になります。
- (注) アブソリュートのアクチュエーターは、RCON-SCIに接続できません。