NS-MZMMA

マルチスライダー | 本体幅 130 mm | 200 W

■型式項目

NS - MZMMA - [ ] - 200 - 20 - [ ] - [ ] - [ ] - AQ - B - CT1 - [ ]

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラー	ケーブル長	オプション
NS	MZMMA	I インクリメンタル A アブソリュート	200 200W	20 20mm	300～800 300mm～800mm (50mm毎)	T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	N 無し S 3m M 5m X□□ 長さ指定	下記オプション価格表参照

CE RoHS 10

垂直 | 水平 | 横立て | 天吊り

■エンコーダー種類／ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	エンコーダー種類	
	インクリメンタル	アブソリュート
300	–	–
350/400	–	–
450/500	–	–
550/600	–	–
650/700	–	–
750/800	–	–

■オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
AQシール(標準装備) (注1)	AQ	総合カタログ	–	標準ケーブルキャリア取付方向(注1)	CT1	総合カタログ	–
ブレーキ(標準装備) (注1)	B	総合カタログ	–	ボール保持機構付きガイド	RT	総合カタログ	–

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。

■ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	**S**(3m)	–	–
	M(5m)	–	–
長さ指定	**X06**(6m) ～ **X10**(10m)	–	–
	X11(11m) ～ **X15**(15m)	–	–
	X16(16m) ～ **X20**(20m)	–	–
	X21(21m) ～ **X25**(25m)	–	–
	X26(26m) ～ **X30**(30m)	–	–

(注) ロボットケーブルです。

選定上の注意

(1) 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
(2) 「メインスペック」の最大可搬質量は、最高速度で動作させた時の値です。
(3) ケーブルキャリアの位置を勝手違い側にしたい場合は、本体を 180 度回転させて取付けてください。
(4) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 600mm 以下です。
(5) アクチュエーターとコントローラーのエンコーダー配線の途中にブレーキボックス（付属品）の設置が必要になります。ブレーキボックスには DC24V（max1A）の電源が必要です。

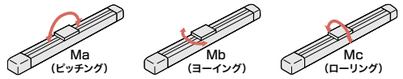
■メインスペック

項目			内容
リード		ボールねじリード(mm)	20
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)	–
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	–
		定格加減速度(G)	–
		最高加減速度(G)	–
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)	6
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	1000
		定格加減速度(G)	0.3
		最高加減速度(G)	0.5
推力		定格推力(N)	170.9
ブレーキ		ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ
		ブレーキ保持力(kgf)	6
ストローク		最小ストローク(mm)	300
		最大ストローク(mm)	800
		ストロークピッチ(mm)	50

項目	内容
駆動方式	ボールねじ　φ16mm　転造C5相当
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロストモーション	0.02mm以下
ベース	材質：アルミ　白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma：227N·m
	Mb：325N·m
	Mc：531N·m
動的許容モーメント (注2)	Ma：81.0N·m
	Mb：116N·m
	Mc：189N·m
使用周囲温度・湿度	0～40℃、85% RH以下(結露なきこと)
保護等級	–
耐振動・耐衝撃	4.9m/s²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	インクリメンタル／アブソリュート
エンコーダーパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注2) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダータイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢		水平											垂直										
リード (mm)	最高速度 (mm/s)	加速度(G)											加速度(G)										
		0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2
20	1000	垂直専用となります。											6	6	4	3							

■ストロークと最高速度

リード＼ストローク	300～800 (50mm毎)
20	1000

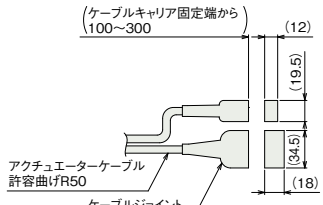
(単位はmm/s)

寸法図

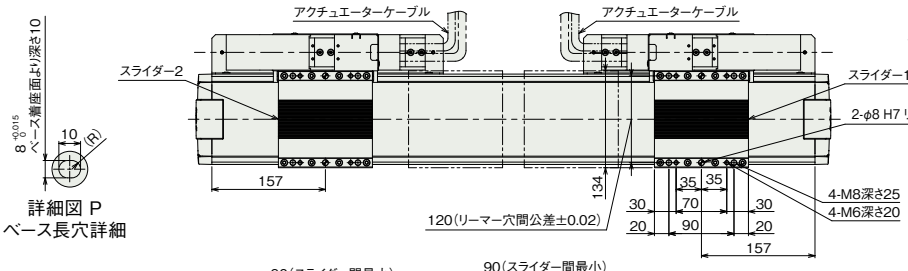
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp
2次元CAD 3次元CAD

(注) ケーブルジョイントコネクターには、モーターケーブルおよびエンコーダーケーブルを接続します。
ケーブルの詳細は1-114ページをご参照ください。
(注) 原点復帰を行った場合は、スライダーがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) ケーブルキャリアに収納するケーブル・ホースの外径と内壁との隙間およびケーブル・ホース間の隙間は2mm以上としてください。
(注) ケーブルキャリアに収納するケーブル・ホースは外径φ12以下とし、水平に並べて使用しお互いに交わらないように使用してください。
(注) ケーブルキャリアに収納するケーブル・ホースの本数を上記仕様以上に多くすると、ケーブルに無理な力が働き寿命が著しく短くなりますのでご注意ください。

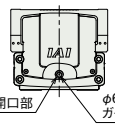
ST：ストローク
M.E.：メカニカルエンド



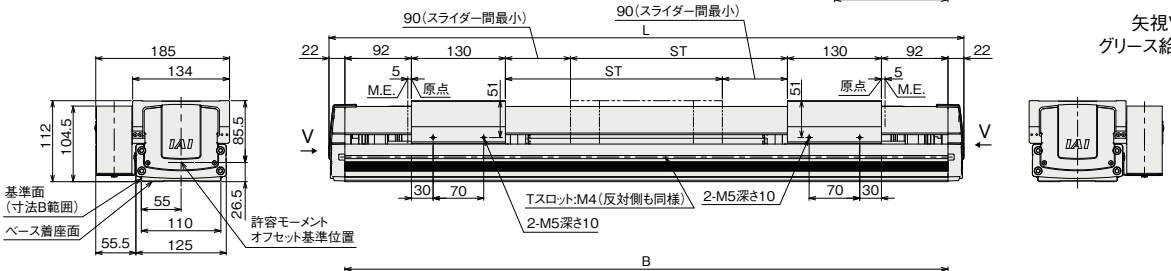
アクチュエーターケーブル接続部

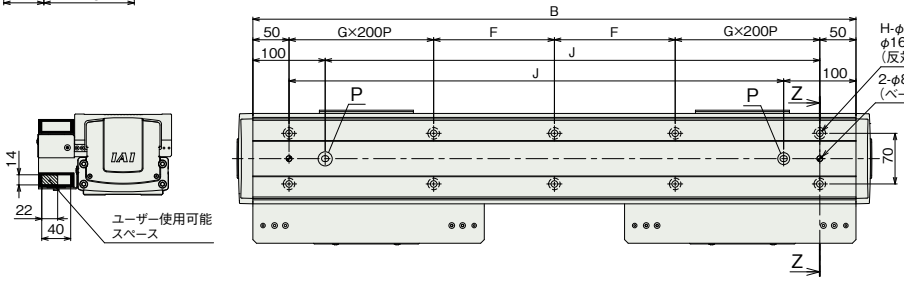


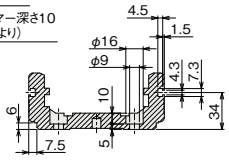
詳細図 P
ベース長穴詳細



矢視V
グリース給油口



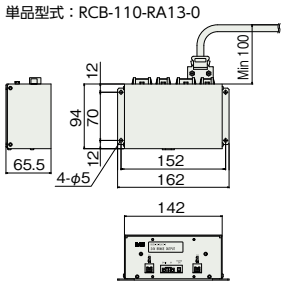




断面図 Z-Z
ベース取付け用座ぐり穴詳細
Tスロット詳細

■ブレーキボックス(付属品)

単品型式：RCB-110-RA13-0



■ストローク別寸法

ストローク	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
L	878	928	978	1028	1078	1128	1178	1228	1278	1328	1378
B	834	884	934	984	1034	1084	1134	1184	1234	1284	1334
F	167	192	217	242	267	292	317	142	167	192	217
G	1	1	1	1	1	1	1	2	2	2	2
H	10	10	10	10	10	10	10	14	14	14	14
J	684	734	784	834	884	934	984	1034	1084	1134	1184

■ストローク別質量

ストローク	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
質量(kg)	17.2	17.8	18.4	19.1	19.7	20.3	20.9	21.5	22.1	22.7	23.4

適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
							DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM		
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	–	–	–	●	●	●	●	–	–	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	–	8-47
RSEL		8		–	–	●	●	●	●	●	–	–	–	●	●	●	–	–	36000	–	8-49
SCON-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	●	–	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	–	●	512 (ネットワーク仕様は768)	–	8-215
SSEL-CS		2		●	–	●	●	●	–	●	–	–	–	–	●	–	–	–	20000	–	8-245
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	–	–	●	●	●	–	●	–	–	–	–	●	–	–	–	20000	–	8-273
XSEL-RA/SA		8		–	–	●	●	●	–	●	–	–	–	●	●	–	–	–	55000 (タイプにより異なります)	–	8-273

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
(注) マルチスライダーは2軸コントローラーか、SCON2台での制御になります。
(注) アブソリュートのアクチュエーターは、RCON-SCに接続できません。