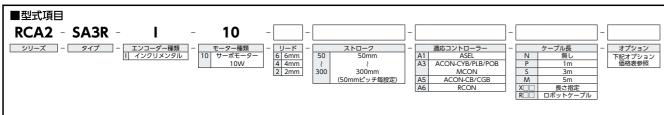
# RCA2-SA3R



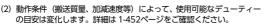






(注) 上写真はモーター左折返し仕様(ML)です。

(1) 可搬質量は加速度 0.3G (リード 2 と垂直使用は 0.2G) で動作させた 時の値で、加速度の上限となります。



- (3) 簡易アブソで使用される場合も型式項目のエンコーダー種類欄は「1」 になります。
- (4) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向 100mm 以下です。張出 し負荷長は 1-130ページの図をご確認ください。
- (5) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-361ページをご参照く

# アクチュエータースペック

# ■リードと可搬質量

型式	モーター出力	リード	最大可	搬質量	定格推力	ストローク
五八	(W)	(mm)	水平(kg)	垂直(kg)	(N)	(mm)
RCA2-SA3R-I-10-6-①-②-③-④		6	1	0.5	28	50~300
RCA2-SA3R-I-10-4-①-②-③-④	10	4	2	1	43	50~500 (50mm毎)
RCA2-SA3R-I-10-2-①-②-③-④		2	3	1.5	85	(30111111 <del>1111</del> )

記号説明 ① ストローク ② 適応コントローラー ③ ケーブル長 ④ オプション

# ■ストロークと最高速度

ストローク リード	50~300 (50mm每)
6	300
4	200
2	100
	(2011)

(単位はmm/s)

### ストローク別価格表(標準価格)

ストローク	標準価格								
(mm)	カバー付き(標準)	カバー無し(オプション)							
50	_	_							
100	_	_							
150	_	-							
200	_	-							
250	_	_							
300	_	_							

## オプション価格表(標準価格)

名称 名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	В	2-589	_
ケーブル取出方向変更(上側)	CJT	2-590	_
ケーブル取出方向変更(外側)	CJO	2-590	_
ケーブル取出方向変更(下側)	CJB	2-590	_
省電力対応	LA	2-592	_
モーター左折返し仕様(注1)	ML	2-592	_
モーター右折返し仕様(注1)	MR	2-592	_
カバー無し	NCO	2-593	_
原点逆仕様	NM	2-593	_

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどちらかの記号をご記入ください。

#### ケーブル長価格表(標準価格)

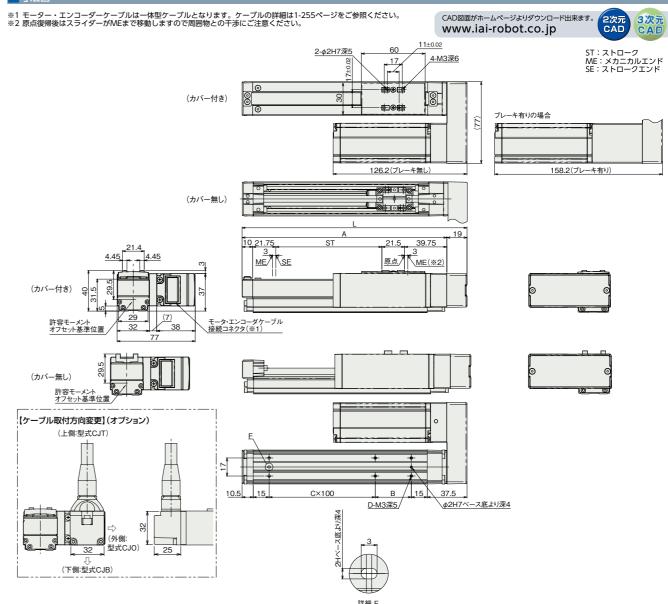
7 7 7 7 7					
種類	ケーブル記号	A1	A3	A5	A6
	<b>P</b> (1m)	_	_	-	-
標準タイプ	<b>S</b> (3m)	-	-	-	-
	<b>M</b> (5m)	_	_	_	_
	<b>X06</b> (6m) ~ <b>X10</b> (10m)	_	_	_	_
長さ指定	<b>X11</b> (11m) ~ <b>X15</b> (15m)	_	_	_	_
	<b>X16</b> (16m) ~ <b>X20</b> (20m)	_	_	_	_
	<b>R01</b> (1m) $\sim$ <b>R03</b> (3m)	-	-	-	-
	<b>R04</b> (4m) $\sim$ <b>R05</b> (5m)	_	-	-	-
ロボットケーブル	$R06(6m) \sim R10(10m)$	_	_	_	_
	<b>R11</b> (11m) ~ <b>R15</b> (15m)	_	_	_	_
	<b>R16</b> (16m) ~ <b>R20</b> (20m)	_	_	_	_

(注) A1、A3、A5はロボットケーブルです。

#### アクチュエーター仕様

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ6mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質:アルミ 専用アルマイト処理
静的許容モーメント	Ma:5.0N·m Mb:7.1N·m Mc:7.9N·m
動的許容モーメント(注2)	Ma: 2.67N·m Mb: 3.82N·m Mc: 4.27N·m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下(結露無きこと)

(注2) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。 1-342ページにて走行寿命をご確認ください。



# ■ストローク別寸法・質量

ス	トローク	50	100	150	200	250	300
	L		212	262	312	362	412
A		143	193	243	293	343	393
В		84	34	84	34	84	34
C		0	1	1	2	2	3
	D	4	6	6	8	8	10
質量 (kg)	カバー付き	0.7	0.7	0.8	0.9	0.9	1.0
貝里 (Kg)	カバー無し	0.6	0.7	0.7	293 343 34 84 2 2 2 8 8	0.9	
(注) ゴル・ナキリナ所早が0.01/27	→1 ± ≠						

(注) ブレーキ有りは質量が0.2kgアップします。

#### 適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

		最大接続						1	制御刀												
名称	外観	可能軸数	電源電圧	ポジショナー	パルフ제	プログラム	ネットワーク ※選択 DV CC CIE PR CN ML ML3 EC EP PRT SSN ECM										最大位置決め点数	標準価格	参照ページ		
		-J 00+WXX		ハンンコン	7 1707(79	70774	DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM			
ACON-CB/CGB		1		● ※選択	● ※選択	_	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	-	-	512 (ネットワーク仕様は768)	_	7-121
ACON-CYB/PLB/POB		1		● ※選択	● ※選択	_	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	_	7-133
ASEL-CS		2	DC24V	•	-	•	•	•	-	•	-	-	-	-	•	-	-	-	1500	_	7-221
MCON-C/CG	-	8	DC24V	_	_	_	•	•	•	•	•	-	•	•	•	•	•	•	256	_	7-73
MCON-LC/LCG	11	6		-	-	•	•	•	-	•	•	-	-	•	•	•	-	-	256	_	7-73
RCON	129	16		_	_	-	•	•	•	•	-	-	-	•	•	•	_	-	128	-	7-41

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、7-15ページをご確認ください。

