

RCA2-SA5R

簡易防塵
モーター折返し
本体幅 50mm
24V ACサーボモーター

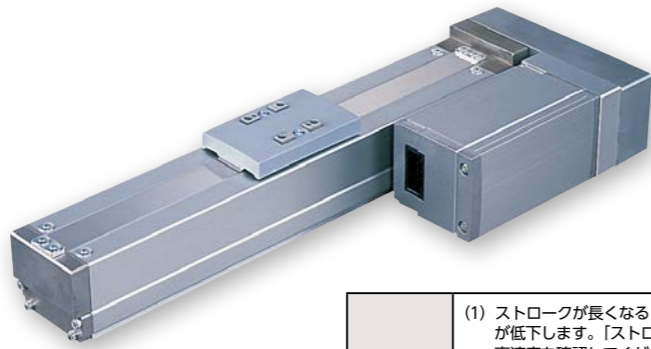
■型式項目

RCA2 - SA5R - I - 20

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類 I インクリメンタル	モーター種類 20 サーボモーター 20W	リード 12 12mm 6 6mm 3 3mm	ストローク 50 50mm 800 800mm (50mmピッチ毎設定)	適応コントローラ A1 ASEL A3 ACON-CYB/PLB/POB MCON A5 ACON-CB/CGB A6 RCON	ケーブル長 N 無し P 1m S 3m M 5m X 長さ指定 R ロボットケーブル	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	-----------------------	-----------------------------	----------------------------------	---	---	---	---------------------------



省電力対応



(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

- POINT**
選定上の注意
- ストロークが長くなるとボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度を確認してください。
 - 可搬質量は加速度 0.3G (リード3と垂直使用は 0.2G) で動作させた時の値で、加速度の上限となります。
 - 動作条件 (搬送質量、加減速度等) によって、使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は 1-452ページをご確認ください。
 - 簡易アプソで使用される場合も型式項目のエンコーダ種類欄は「I」になります。
 - 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 130mm 以下です。張出し負荷長は 1-130ページの図をご確認ください。
 - 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-361ページをご確認ください。

アクチュエータースペック

リードと可搬質量

型式	モーター出力 (W)	リード (mm)	最大可搬質量 水平 (kg) 垂直 (kg)	定格推力 (N)	ストローク (mm)
RCA2-SA5R-I-20-12-①-②-③-④	20	12	3 1	17	50~800 (50mm毎)
RCA2-SA5R-I-20-6-①-②-③-④		6	6 1.5	34	
RCA2-SA5R-I-20-3-①-②-③-④		3	9 3	68	

記号説明 ① ストローク ② 適応コントローラ ③ ケーブル長 ④ オプション

ストロークと最高速度

ストローク (mm)	50~550 (50mm毎)	600 (mm)	650 (mm)	700 (mm)	750 (mm)	800 (mm)
リード 12	600	570	490	425	370	330
6	300	285	245	210	185	165
3	150	140	120	105	90	80

(単位はmm/s)

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	
	カバー付き (標準)	カバー無し (オプション)
50	-	-
100	-	-
150	-	-
200	-	-
250	-	-
300	-	-
350	-	-
400	-	-
450	-	-
500	-	-
550	-	-
600	-	-
650	-	-
700	-	-
750	-	-
800	-	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	2-589	-
ケーブル取出方向変更 (上側)	CJT	2-590	-
ケーブル取出方向変更 (外側)	CJO	2-590	-
ケーブル取出方向変更 (下側)	CJB	2-590	-
省電力対応	LA	2-592	-
モーター左折返し仕様 (注1)	ML	2-592	-
モーター右折返し仕様 (注1)	MR	2-592	-
カバー無し	NCO	2-593	-
原点逆仕様	NM	2-593	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどちらかの記号をご記入ください。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	A1	A3	A5	A6
標準タイプ	P (1m)	-	-	-	-
	S (3m)	-	-	-	-
	M (5m)	-	-	-	-
長さ指定	X06 (6m) ~ X10 (10m)	-	-	-	-
	X11 (11m) ~ X15 (15m)	-	-	-	-
	X16 (16m) ~ X20 (20m)	-	-	-	-
	R01 (1m) ~ R03 (3m)	-	-	-	-
ロボットケーブル	R04 (4m) ~ R05 (5m)	-	-	-	-
	R06 (6m) ~ R10 (10m)	-	-	-	-
	R11 (11m) ~ R15 (15m)	-	-	-	-
	R16 (16m) ~ R20 (20m)	-	-	-	-

(注) A1, A3, A5はロボットケーブルです。

アクチュエーター仕様

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ10mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質: アルミ 専用アルマイト処理
静的許容モーメント	Ma: 10.2N・m Mb: 14.6N・m Mc: 22.4N・m
動的許容モーメント (注2)	Ma: 5.29N・m Mb: 7.56N・m Mc: 11.6N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下 (結露無きこと)

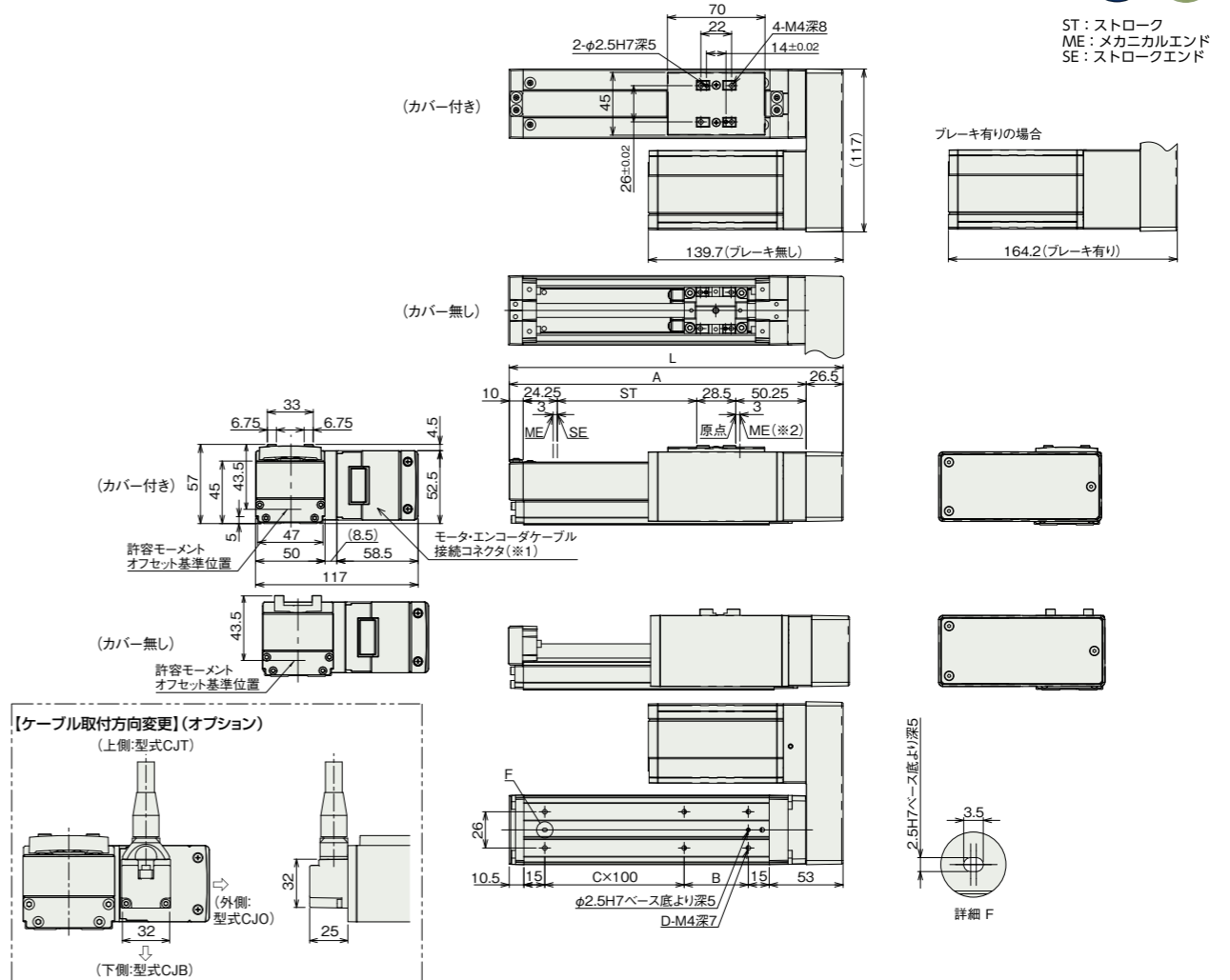
(注2) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付状態によって異なります。1-342ページにて走行寿命をご確認ください。

寸法図

※1 モーター・エンコーダケーブルは一体型ケーブルとなります。ケーブルの詳細は1-255ページをご参照ください。
※2 原点復帰後はスライダがMEまで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD
3次元 CAD



ストローク別寸法・質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
L	189.5	239.5	289.5	339.5	389.5	439.5	489.5	539.5	589.5	639.5	689.5	739.5	789.5	839.5	889.5	939.5
A	163	213	263	313	363	413	463	513	563	613	663	713	763	813	863	913
B	96	46	96	46	96	46	96	46	96	46	96	46	96	46	96	46
C	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8
D	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20
質量 (kg)	1.5	1.7	1.8	1.9	2.1	2.2	2.3	2.5	2.6	2.7	2.9	3.0	3.1	3.3	3.4	3.5
	1.4	1.6	1.7	1.8	1.9	2.0	2.1	2.2	2.3	2.4	2.5	2.6	2.7	2.8	2.9	3.0

(注) ブレーキ有りは質量が0.4kgアップします。

適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ボジショナー	パルス列	プログラム	DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT			
ACON-CB/CGB	●	1	DC24V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	7-121
				※選択	※選択	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64
ASEL-CS	●	2	DC24V	●	-	●	●	●	●	-	●	●	●	●	-	1500	-	7-221	
MCON-C/CG	●	8	DC24V	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	256	-	7-73	
MCON-LC/LCG	●	6	DC24V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	256	-	7-73	
RCON	●	16	DC24V	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	-	128	-	7-41	

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、7-15ページをご確認ください。

