

RCP2CR-GRS

クリーン

スライド

2ツ爪

本体幅
70mm

24v
パルス
モーター

■型式項目

RCP2CR - GRS - I - 20P - 1 - 10 - - -

シリーズ

タイプ

エンコーダー種類

モーター種類

減速比

開閉ストローク

適応コントローラー

ケーブル長

オプション

II

インクリメンタル

20P

パルスモーター
20□サイズ

1

減速比
1/1

10

10mm
(片側5mm)

P3

PCON

P5

MSEL

RCON

RSEL

N

無し

P

1m

S

3m

M

5m

X□□

長さ指定

R□□

ロボットケーブル

下記オプション
価格表参照

水平

垂直

横立て

天吊り

CE

RoHS 10



エア吸引用継手

ストローク別価格表(標準価格)	
ストローク (mm)	標準価格
10	—

オプション価格表(標準価格)			
名称	オプション記号	参照頁	標準価格
フランジブラケット	FB	7-396	—
シャフトブラケット	SB	7-399	—
吸引用継手L字仕様	VL	7-401	—

ケーブル長価格表(標準価格)			
種類	ケーブル記号	P3	P5
標準タイプ	P(1m)	—	—
	S(3m)	—	—
	M(5m)	—	—
	X06(6m) ~ X10(10m)	—	—
長さ指定	X11(11m) ~ X15(15m)	—	—
	X16(16m) ~ X20(20m)	—	—
	R01(1m) ~ R03(3m)	—	—
	R04(4m) ~ R05(5m)	—	—
ロボットケーブル	R06(6m) ~ R10(10m)	—	—
	R11(11m) ~ R15(15m)	—	—
	R16(16m) ~ R20(20m)	—	—

(注) 4方向コネクタケーブルを使用される場合、アクチュエーター型式のケーブル長は「N」を指定し、ケーブルを別途手配してください。手配型式は以下となります。
□□□はケーブル長を記入。(例)080=8m 「-RB」=ロボットケーブル
P3 : CB-CAN2-MPA□□□(-RB)
P5 : CB-ADPC2-MPA□□□(-RB)
取付け時の注意事項など詳細は1-89ページをご参照ください。

選定上の
注意

(1) 「メインスペック」の開閉最高速度は片側の動作速度を表します。相対動作速度はこの値の2倍になります。

(2) 「メインスペック」の最大把持力は、把持ポイント距離0(※)、オーバーハング距離0の場合の、両フィンガー把持力の合計値です。実際に搬送出来るワーク質量は「把持点距離の確認」をご参照ください。
※把持ポイント距離0は寸法図のモーメント基準の位置となります。

(3) 選定方法は7-49ページをご参照ください。

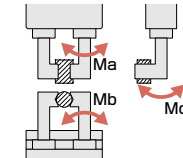
(4) ワークを把持する時は必ず押付け動作をご使用ください。詳細は7-49ページをご参照ください。

(5) 簡易アプンで使用される場合も型式項目のエンコーダー種類欄は「I」になります。

メインスペック			
項目		内容	
減速比		1/1	
リード		1.0相当	
把持動作	ボールねじリード(mm)	21	
	最大把持力(N)(両側)	5	
	把持動作時の最高速度(mm/s)(片側)	33	
	最高速度(mm/s)(片側)	5	
アプローチ動作	最低速度(mm/s)(片側)	0.3	
	定格加減速度(G)(片側)	0.3	
	最高加減速度(G)(片側)	10	
	バキューム量(NL/min)	—	
クリーンルーム仕様		—	
ブレーキ	ブレーキ保持力(kgf)	—	
ストローク(片側)	最小ストローク(mm)(片側)	5	
	最大ストローク(mm)(片側)	5	

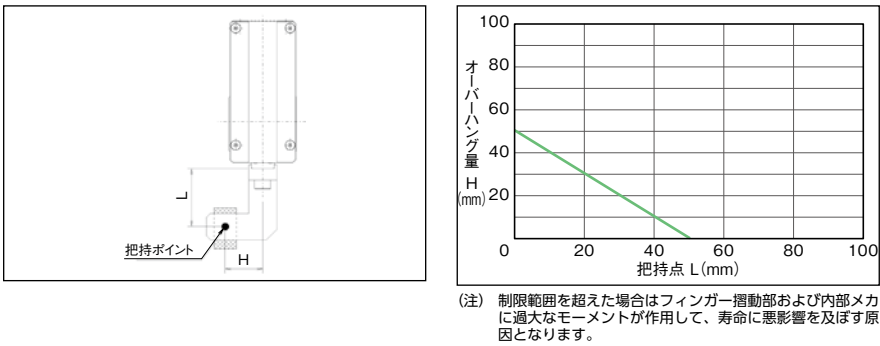
		項目	内容
駆動方式	タイミングベルト+台形ねじ	原点復帰精度	±0.01mm
		バックラッシュ	片側0.15mm以下(但しスプリングにより常時開側に加圧)
		ロストモーション	片側0.1mm以下
		リニアガイド	有限ガイド
静的許容モーメント	—	Ma : 6.3N・m	
		Mb : 6.3N・m	
		Mc : 7.0N・m	
動的許容モーメント	—	—	
		—	
		—	
許容スラスト荷重(垂直方向許容荷重)	—	許容スラスト荷重(垂直方向許容荷重)	—
クリーン度	クラス10(0.1μm, Fed.Std.209D)、クラス2.5相当(ISO 14644-1規格)	クリーン度	クラス10(0.1μm, Fed.Std.209D)、クラス2.5相当(ISO 14644-1規格)
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)	使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	—	保護等級	—
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²	耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令	海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター	モーター種類	パルスモーター
エンコーダー種類	インクリメンタル	エンコーダー種類	インクリメンタル
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev	エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載	納期	ホームページ[納期照会]に記載

■スライドタイプモーメント方向



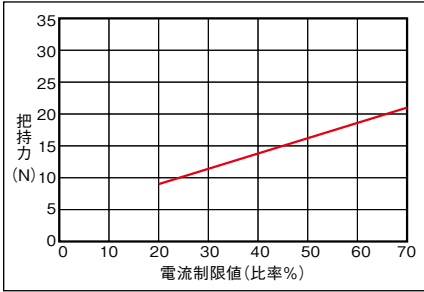
把持点距離の確認

フィンガー(爪)取付け面から把持ポイントまでの距離(L、H)をグラフの範囲内となるようにご使用ください。



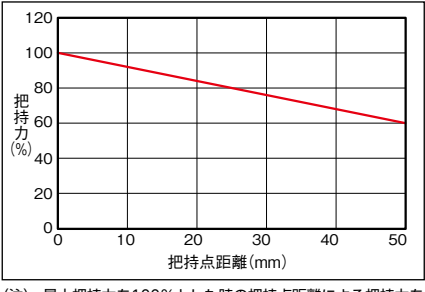
把持力

■把持力と電流制限値の相関図



(注) 把持力は把持点距離(L、H)が0の場合となり、両フィンガーの合計値です。
(注) 目安の数字です。最大で±15%程度のバラツキがあります。
(注) 把持(押付け)を行う場合は速度が5mm/s固定となります。

■把持点距離と把持力の目安



(注) 最大把持力を100%とした時の把持点距離による把持力を示しています。

