

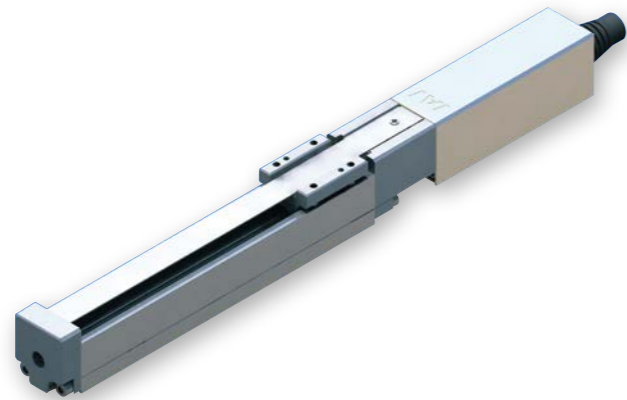
RCP3-SA2BC

細小型
モーター
ストレート
本体幅
30mm
24V
パルス
モーター
すべり
ねじ

■型式項目

RCP3 - SA2BC - I - 20P

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類 I1 インクリメンタル	モーター種類 20P パルスモーター 20□サイズ	リード 65 すべりねじ6mm 45 すべりねじ4mm 25 すべりねじ2mm	ストローク 25 25mm 150 150mm (25mmごと)	適応コントローラ P3 PCON MSEL P5 RCON RSEL	ケーブル長 N 無し P 1m S 3m M 5m X□ 長さ指定 R□ ロボットケーブル	オプション NM 原点逆仕様
------	-----	------------------------	---------------------------------	--	---	--	---	-------------------



メインスペック			項目		内容			
リード	可搬質量	すべりねじリード (mm)	6	4	2	駆動方式	すべりねじ φ6mm 転造C10	
		最大可搬質量 (kg)	0.25	0.5	1	繰返し位置決め精度	±0.05mm	
		最高速度 (mm/s)	300	200	100	ロストモーション	0.3mm以下(初期値)	
		最低速度 (mm/s)	8	5	3	ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理	
水平	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	0.2	0.2	0.2	リニアガイド	すべりガイド	
		最高加減速度 (G)	0.2	0.2	0.2	走行寿命	1000万回 (往復回数)	
		可搬質量	最大可搬質量 (kg)	-	-	-	使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
		最高速度 (mm/s)	-	-	-	保護等級	-	
垂直	速度/加減速度	最低速度 (mm/s)	-	-	-	耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²	
		定格加減速度 (G)	-	-	-	海外対応規格	CEマーク、RoHS指令	
		最高加減速度 (G)	-	-	-	モーター種類	パルスモーター	
		最高速度 (mm/s)	-	-	-	エンコーダ種類	インクリメンタル	
押付け	押付け時最大推力 (N)	押付け最高速度 (mm/s)	-	-	-	エンコーダパルス数	800 pulse/rev	
		最小ストローク (mm)	25	25	25	納期	ホームページ[納期照会]に記載	
ストローク	最大ストローク (mm)	最大ストローク (mm)	150	150	150			
		ストロークピッチ (mm)	25	25	25			

速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。

リード6

姿勢	水平	
	速度 (mm/s)	加速度 (G)
300	0.25	

リード4

姿勢	水平	
	速度 (mm/s)	加速度 (G)
200	0.5	

リード2

姿勢	水平	
	速度 (mm/s)	加速度 (G)
100	1	

ストロークと最高速度

リード	すべりねじ	ストローク		
		25 (mm)	50 (mm)	75~150 (mm)
6	180	280	300	
4	180	200		
2	100			

(単位はmm/s)

ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格
25	-
50	-
75	-
100	-
125	-
150	-

オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
原点逆仕様	NM	3-623	-

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	P3	P5
標準タイプ	P(1m)	-	-
	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-
ロボットケーブル	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-

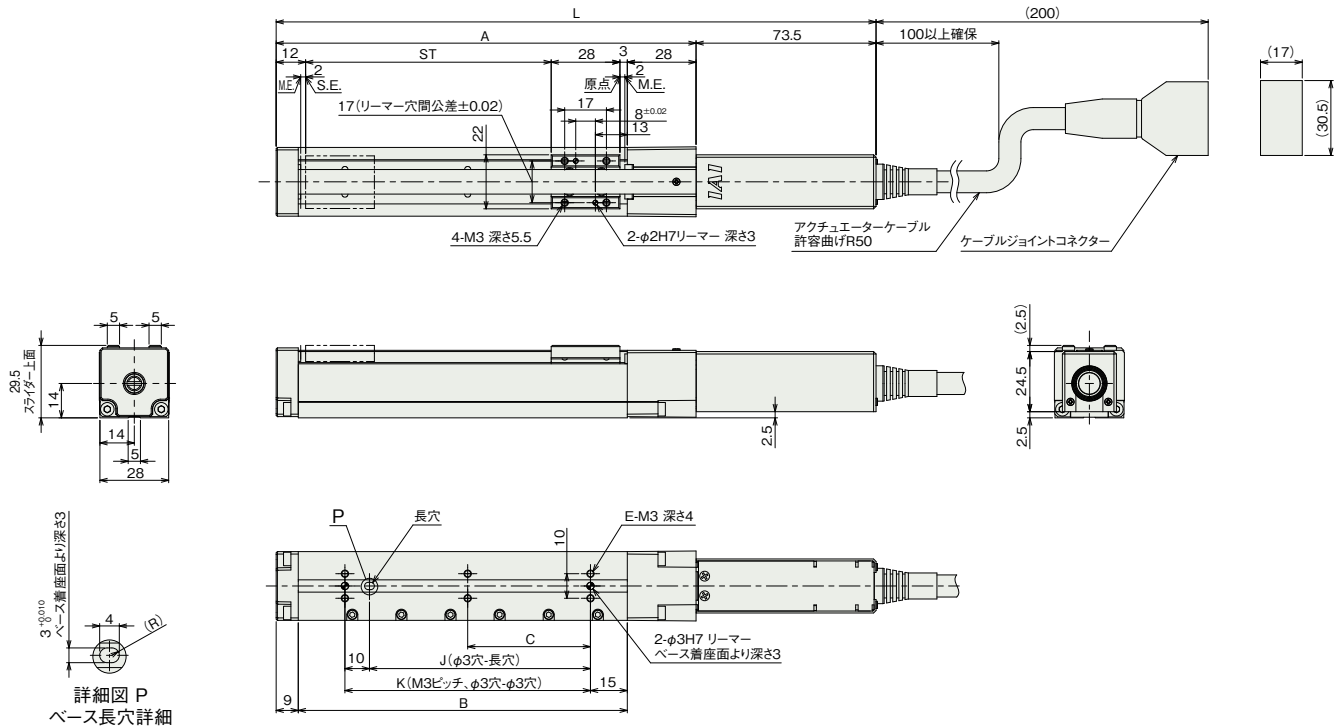
(注) P3はロボットケーブルです。



- ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度をご確認ください。
- 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 水平姿勢でのみ使用できます。
- 粉塵が浮遊する環境で使用した場合、寿命は著しく低下します。
- 当機種はすべりねじ(※)・すべりガイドを使用していますので、その特性に適した用途でご使用ください。なお、すべりガイドはオフセット荷重には対応出来ません。(※ 3-50 ページ参照)
- 簡易アプソで使用される場合も型式項目のエンコーダ種類欄は「I1」になります。

(注) ケーブルジョイントコネクタには、モーター・エンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は3-707ページをご参照ください。
 (注) 原点復帰時はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
 (注) 取付けボルト長にご注意ください。ベース裏面の取付けねじを使用する場合、ボルトが長いと内部部品に干渉し、摺動異常や部品破損の可能性があります。

ST: ストローク
 M.E.: メカニカルエンド
 S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	25	50	75	100	125	150
L	169.5	194.5	219.5	244.5	269.5	294.5
A	96	121	146	171	196	221
B	59	84	109	134	159	184
C	0	0	0	50	62.5	75
E	4	4	4	6	6	6
J	15	40	65	90	115	140
K	25	50	75	100	125	150

■ストローク別質量

ストローク	25	50	75	100	125	150
質量 (kg)	0.3	0.32	0.35	0.37	0.4	0.42

適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法												最大位置決め点数	標準価格	参照ページ				
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク						※選択									
MSEL-PC/PG		4	単相AC 100~230V DC24V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	●	●	-	-	30000	-	8-317	
PCON-CB/CGB		1		※選択	※選択	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-195
PCON-CYB/PLB/POB		1		※選択	※選択	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	-	8-221
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)		-	-	-	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	●	-	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-57
RSEL		8		-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	-	-	36000	-	8-105

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-15ページをご確認ください。