

RCP3-TA4C

細小型 テーブル モーター ストレート 本体幅 40mm 24V パルス モーター

■型式項目

RCP3 - TA4C - I - 28P

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラ	ケーブル長	オプション
I	TA	インクリメンタル	28P パルスモーター 28サイズ	6 6mm 4 4mm 2 2mm	20 20mm 100 100mm (10mmごと)	P3 PCON MSEL P5 RCAN RSEL	N 無し P 1m S 3m M 5m X ロボットケーブル R ロボットケーブル	下記オプション 価格表参照

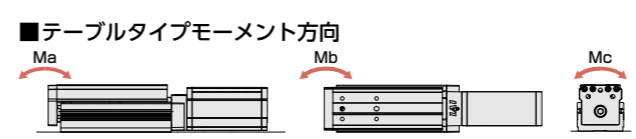


■メインスペック

項目	内容				
リード	ボールねじリード (mm)	6	4	2	
	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	1	2	3
		最高速度 (mm/s)	300	200	100
		最低速度 (mm/s)	8	5	3
		定格加減速度 (G)	0.3	0.2	0.2
水平	速度/加減速度	最高加減速度 (G)	0.3	0.2	0.2
	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	0.5	1	1.5
		最高速度 (mm/s)	300	200	100
		最低速度 (mm/s)	8	5	3
		定格加減速度 (G)	0.2	0.2	0.2
最高加減速度 (G)		0.2	0.2	0.2	
垂直	速度/加減速度	最大可搬質量 (kg)	0.2	0.2	0.2
	押付け時最大推力 (N)	25	37	75	
	押付け最高速度 (mm/s)	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ			
	ブレーキ保持力 (kgf)	0.5	1	1.5	
ストローク	最小ストローク (mm)	20	20	20	
	最大ストローク (mm)	100	100	100	
	ストロークピッチ (mm)	10	10	10	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ6mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 17.2N・m
	Mb: 24.5N・m
	Mc: 33.3N・m
動的許容モーメント (注1)	Ma: 4.98N・m
	Mb: 7.11N・m
	Mc: 9.68N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下 (結露なきこと)
保護等級	—
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター
エンコーダ種類	インクリメンタル
エンコーダパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注1) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-256ページにて走行寿命をご確認ください。



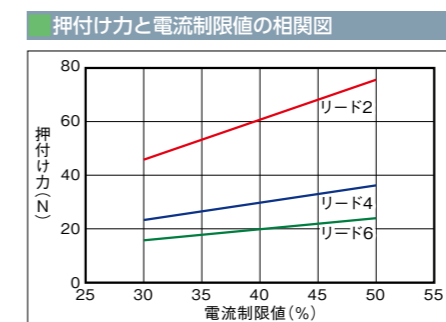
速度・加速度別可搬質量表

搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。

姿勢	リード6		リード4		リード2	
	水平	垂直	水平	垂直	水平	垂直
速度 (mm/s)	0.3	0.2	0.3	0.2	0.2	0.2
100	1	0.5	67	2	33	1.5
300	0.7	0.3	200	1.5	100	2.5

■ストロークと最高速度

ストローク	最高速度 (mm/s)
20~100 (mm)	300
6	200
4	100



ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格
20	—
30	—
40	—
50	—
60	—
70	—
80	—
90	—
100	—

- 選定上の注意
- 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
 - 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は1-295ページをご確認ください。
 - 簡易アプソで使用される場合も型式項目のエンコーダ種類欄は「I」になります。
 - 取付け姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-287ページをご確認ください。
 - 張出し負荷長は動的許容モーメントの範囲内としてください。張出し負荷長については4-56ページの説明をご確認ください。

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	4-583	—
ケーブル取出方向変更 (上側)	CJT	4-583	—
ケーブル取出方向変更 (右側)	CJR	4-583	—
ケーブル取出方向変更 (左側)	CJL	4-583	—
ケーブル取出方向変更 (下側)	CJB	4-583	—
原点逆仕様	NM	4-595	—

ケーブル長価格表 (標準価格)

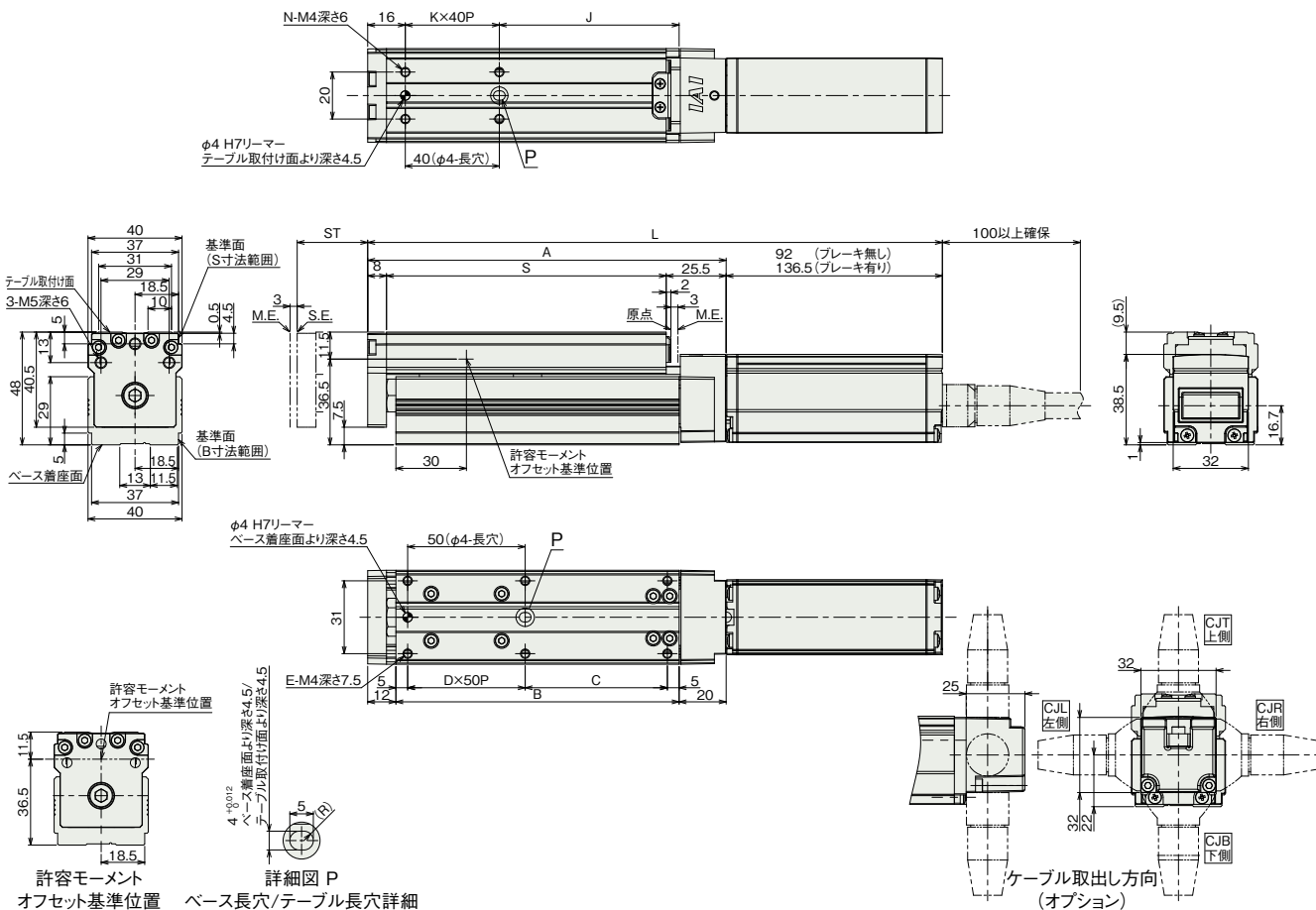
種類	ケーブル記号	P3	P5
標準タイプ	P(1m)	—	—
	S(3m)	—	—
	M(5m)	—	—
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	—	—
	X11(11m) ~ X15(15m)	—	—
	X16(16m) ~ X20(20m)	—	—
	R01(1m) ~ R03(3m)	—	—
ロボットケーブル	R04(4m) ~ R05(5m)	—	—
	R06(6m) ~ R10(10m)	—	—
	R11(11m) ~ R15(15m)	—	—
	R16(16m) ~ R20(20m)	—	—

(注) P3はロボットケーブルです。

(注) モーター・エンコーダケーブルはアクチュエーターのモーターカバーに直接接続されます。
ケーブルの詳細は4-603ページをご参照ください。

(注) 原点復帰を行った場合はテーブルがM.E.まで移動しますので、周辺物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

L	ストローク	20	30	40	50	60	70	80	90	100
	ブレーキ無し	214.5	224.5	234.5	244.5	254.5	264.5	274.5	284.5	294.5
ブレーキ有り	259	269	279	289	299	309	319	329	339	
A	122.5	132.5	142.5	152.5	162.5	172.5	182.5	192.5	202.5	
B	90.5	100.5	110.5	120.5	130.5	140.5	150.5	160.5	170.5	
C	30.5	40.5	50.5	60.5	20.5	30.5	40.5	50.5	60.5	
D	1	1	1	1	2	2	2	2	2	
E	6	6	6	6	8	8	8	8	8	
J	46.5	56.5	66.5	76.5	46.5	56.5	66.5	76.5	86.5	
K	1	1	1	1	2	2	2	2	2	
N	4	4	4	4	6	6	6	6	6	
S	89	99	109	119	129	139	149	159	169	

■ストローク別質量

質量 (kg)	ストローク	20	30	40	50	60	70	80	90	100
	ブレーキ無し	0.7	0.7	0.7	0.8	0.8	0.8	0.9	0.9	0.9
ブレーキ有り	0.9	0.9	0.9	1	1	1	1.1	1.1	1.1	

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法											最大位置決め点数	標準価格	参照ページ		
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択												
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM				
MSEL-PC/PG		4	単相AC 100~230V DC24V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	●	●	●	-	30000	-	8-317
PCON-CB/CGB		1		※選択	※選択	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-191
PCON-CYB/PLB/POB		1		※選択	※選択	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	-	8-217
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)		-	-	-	●	●	●	●	-	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-57
RSEL		8		-	-	●	●	●	●	●	-	●	●	●	-	-	36000	-	8-103

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-15ページをご確認ください。