

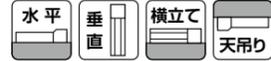
RCP6-RA8C



■型式項目

RCP6 - **RA8C** - **WA** - **60P** - [] - [] - [] - [] - []

シリーズ - タイプ - エンコーダ種類 (WA | バッテリーレスアプソ) - モーター種類 (60P | パルスモーター 60mmサイズ) - リード (20 | 20mm, 10 | 10mm, 5 | 5mm) - ストローク (50 | 50mm, 300 | 300mm (50mm毎)) - 対応コントローラ/I/Oタイプ (P4 | PCON-CFB/CGFB, MSEL-PCF/PGF, P6 | RCON) - ケーブル長 (N | 無し, P | 1m, S | 3m, M | 5m, X | 長さ指定, R | ロボットケーブル) - オプション (下記オプション 価格表参照)



- POINT**
選定上の注意
- 「メインスベック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
 - 水平可搬質量は外付けガイドを併用した場合です。ロッドの進行方向以外からの外力がかかると、まわり止めが破損する場合がありますのでご注意ください。
 - 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は1-431ページをご確認ください。
 - リード5を垂直で使用する場合、可搬質量によって寿命が変わります。詳細は「垂直搬送質量と走行寿命」をご参照ください。
 - 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-361ページをご参照ください。
 - RCON接続時は、変換ユニットもしくは変換ケーブルが必要になります。詳細は7-41ページをご参照ください。

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
50	-	200	-
100	-	250	-
150	-	300	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-551	-
ケーブル取出し方向変更 (上側)	CJT	3-551	-
ケーブル取出し方向変更 (右側)	CJR	3-551	-
ケーブル取出し方向変更 (左側)	CJL	3-551	-
ケーブル取出し方向変更 (下側)	CJB	3-551	-
フランジ	FL	3-553	-
フット金具	FT	3-556	-
先端アダプター (雌ねじ)	NFA	3-563	-
原点逆仕様	NM	3-567	-
Tスロットナットパー	NTB	3-567	-

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	P4	P6
標準タイプ	P(1m)	-	-
	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-
ロボットケーブル	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-

メインスペック

項目	内容
リード	ボールねじリード (mm) 20 10 5
水平	可搬質量 最大可搬質量 (kg) 30 60 100
	最高速度 (mm/s) 600 300 150
	最低速度 (mm/s) 25 13 7
	速度/加減速度 定格加減速度 (G) 0.2 0.2 0.1
	最高加減速度 (G) 0.2 0.2 0.1
垂直	可搬質量 最大可搬質量 (kg) 5 40 70
	最高速度 (mm/s) 450 250 150
	最低速度 (mm/s) 25 13 7
	速度/加減速度 定格加減速度 (G) 0.2 0.2 0.1
	最高加減速度 (G) 0.2 0.2 0.1
押付け	押付け時最大推力 (N) 500 1000 2000
	押付け最高速度 (mm/s) 20 20 20
ブレーキ	ブレーキ仕様 無励磁作動電磁ブレーキ
	ブレーキ保持力 (kgf) 5 40 70
	最小ストローク (mm) 50 50 50
	最大ストローク (mm) 300 300 300
	ストロークピッチ (mm) 50 50 50

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ16mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロストモーション	0.1mm以下
ロッド	φ40mm 材質: アルミ 硬質アルマイト処理
ロッド不回転精度 (注1)	±0.8度
ロッド先端静的許容トルク	5.0N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、Max85%RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP30
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ² 100Hz以下
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター
エンコーダ種類	バッテリーレスアプソリユート
エンコーダパルス数	8192 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注1) ロッドが最も本体に収納された状態で、ロッド先端静的許容トルクをかけた時のロッド先端変位角 (初期値目安) です。

速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。

リード20

姿勢 速度 (mm/s)	水平	
	加速度 (G)	
0	0.2	
240	30	
270	30	
300	30	
360	24	
420	16	
450	12	
480	10	
510	8	
540	6	
600	5	

姿勢 速度 (mm/s)	垂直	
	加速度 (G)	
0	0.2	
50	5	
100	5	
150	5	
180	5	
200	5	
240	5	
300	5	
360	5	
400	3	
420	2.5	
450	2	

リード10

姿勢 速度 (mm/s)	水平	
	加速度 (G)	
0	0.2	
150	60	
200	45	
240	40	
300	10	

姿勢 速度 (mm/s)	垂直	
	加速度 (G)	
0	0.2	
88	40	
100	33	
110	28	
120	23	
130	18	
140	15	
150	11	
160	10	
170	8	
180	7	
190	5	
200	4	
220	3	
250	2	

リード5

姿勢 速度 (mm/s)	水平	
	加速度 (G)	
0	0.1	
90	100	
120	100	
130	90	
140	75	
150	60	

姿勢 速度 (mm/s)	垂直	
	加速度 (G)	
0	0.1	
48	70	
60	50	
70	35	
80	25	
90	20	
100	15	
120	10	
150	2	

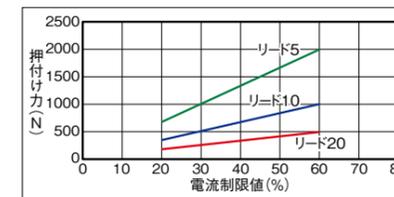
ストロークと最高速度

リード (mm)	50~300 (50mm毎)
20	600
10	<450>
5	<250>

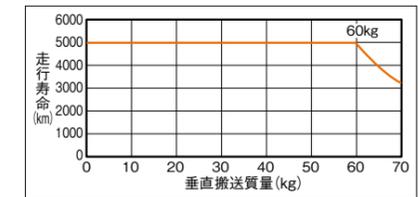
(単位はmm/s)

(注) < >内は垂直使用の場合です。

押付け力と電流制限値の相関図



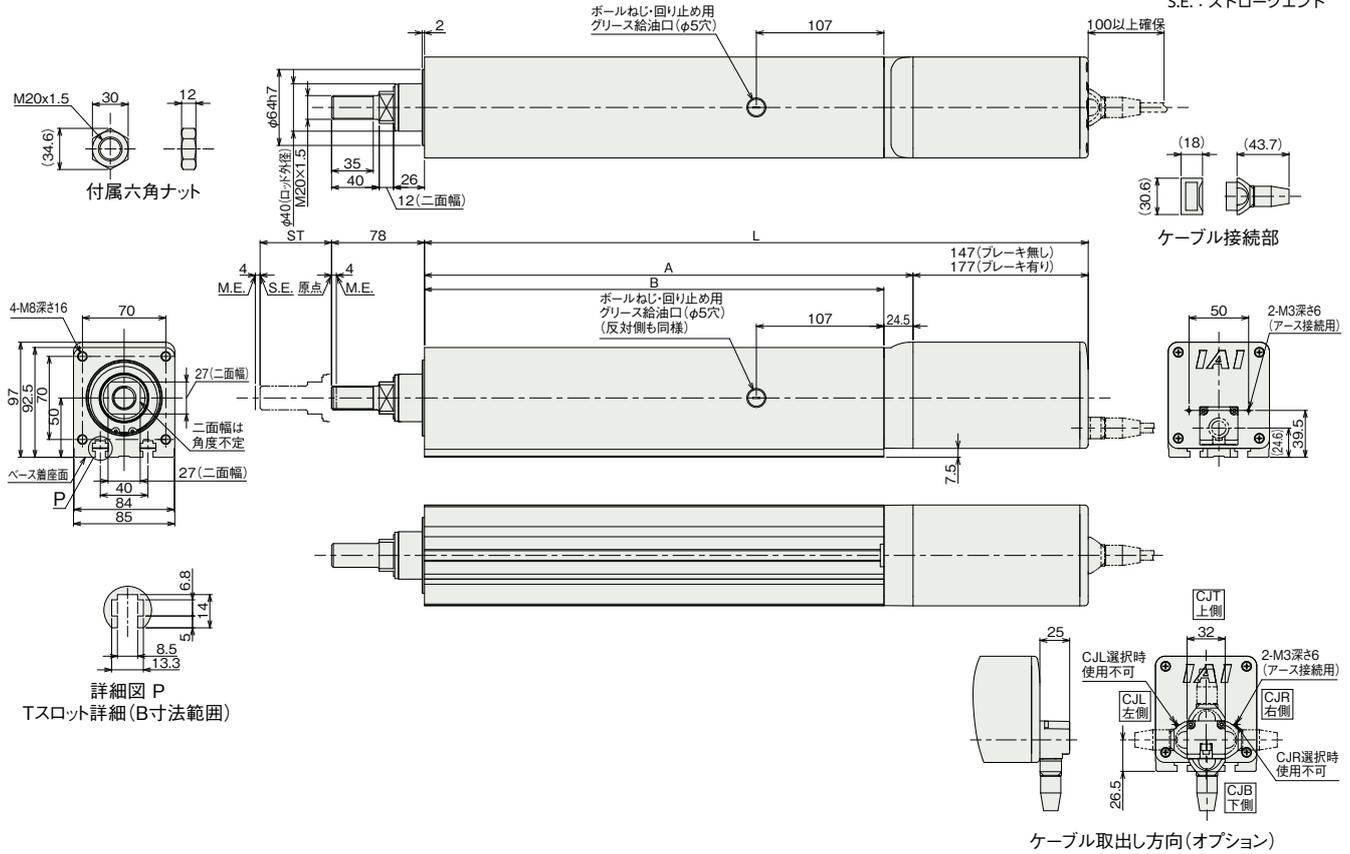
垂直搬送質量と走行寿命



■RCP6-RA8C

(注) 原点復帰を行った場合はロッドがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 二面幅の向きは製品により異なります。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300
L	ブレーキ無し	407	457	507	557	607
	ブレーキ有り	437	487	537	587	637
A	260	310	360	410	460	510
B	235.5	285.5	335.5	385.5	435.5	485.5

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300
質量 (kg)	ブレーキ無し	7.8	8.6	9.5	10.3	11.1
	ブレーキ有り	8.4	9.2	10	10.9	11.7

適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジションナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択												
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM				
MSEL-PCF/PGF		4	単相AC 100~230V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	30000	-	7-245	
PCON-CFB/CGFB		1	DC24V	※選択	※選択	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	7-95	
RCON		16		-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128	-	7-41	

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、7-15ページをご確認ください。
(注) MSEL-PCF/PGFの3、4軸目は接続できません。