

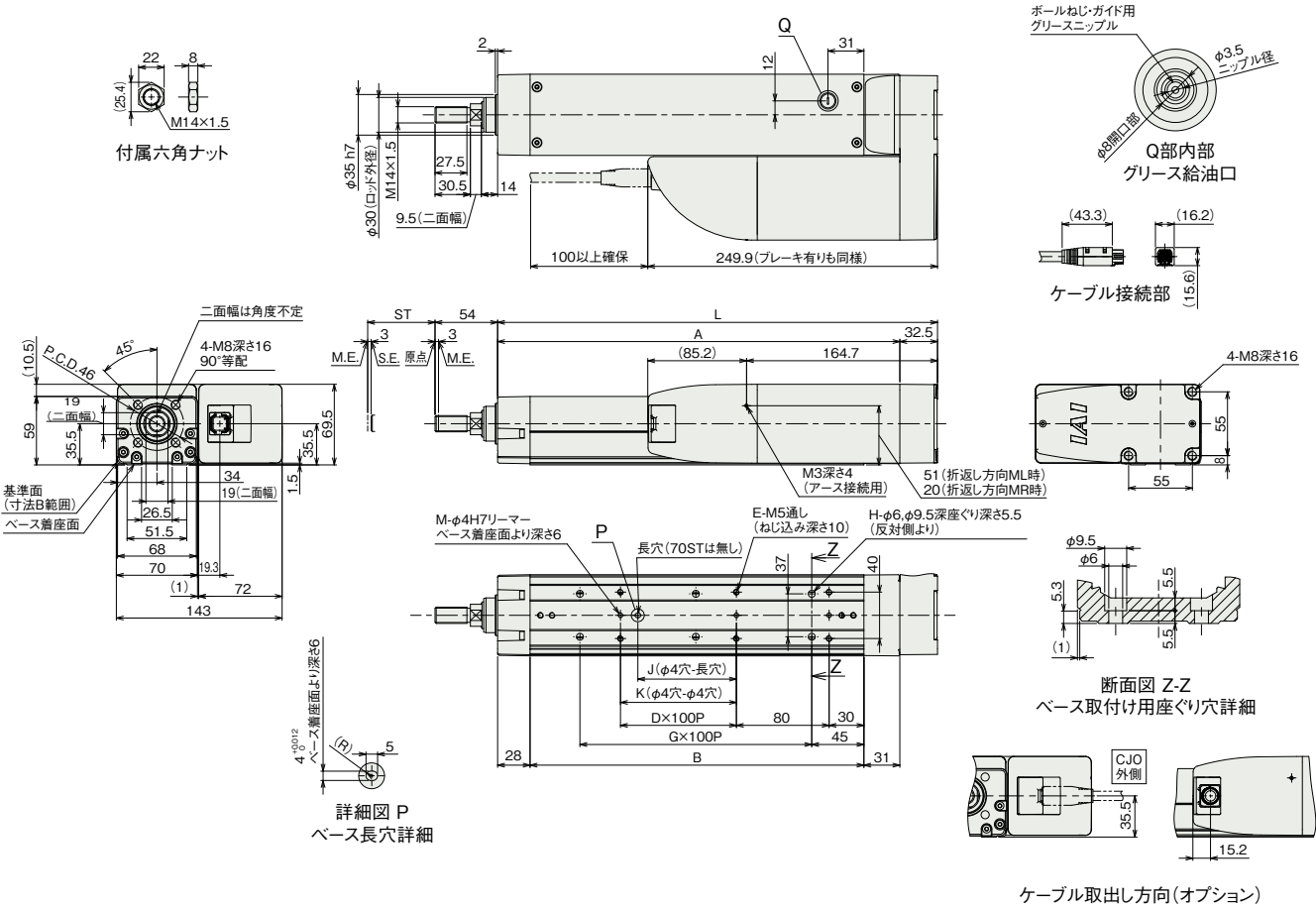
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



■RCP6-RRA7R

(注) 原点復帰を行った場合はロッドがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
 (注) 二面幅の向きは製品により異なります。
 (注) フロントブラケット及びフランジを使用して本体を取付ける場合は本体部に外力がかからないようにしてください。
 (注) 下図はモーター左折返し仕様 (ML) の場合です。



■ストローク別寸法

ストローク	70	120	170	220	270	320	370	420	470	520
L	279.5	329.5	379.5	429.5	479.5	529.5	579.5	629.5	679.5	729.5
A	247	297	347	397	447	497	547	597	647	697
B	188	238	288	338	388	438	488	538	588	638
D	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5
E	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14
G	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5
H	4	4	6	6	8	8	10	10	12	12
J	0	85	85	185	185	285	285	385	385	485
K	0	0	100	200	200	300	300	400	400	500
M	2	2	3	3	3	3	3	3	3	3
ロッド先端静的許容荷重 (N)	175	147	126	111	99	89	81	74	68	63
ロッド先端動的許容荷重(5000km寿命)(N)	オフセット0mm									
	オフセット100mm									
ロッド先端静的許容トルク (N・m)	17.6	14.7	12.7	11.2	9.9	9.0	8.2	7.5	6.9	6.4
ロッド先端動的許容トルク (N・m)	5.0	4.5	4.0	3.6	3.3	3.0	2.8	2.5	2.3	2.2

■ストローク別質量

ストローク	70	120	170	220	270	320	370	420	470	520
質量 (kg)	ブレーキ無し									
	ブレーキ有り									

適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続 可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ	
				ポジションナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択														
MCON-C/CG		8	DC24V	—	—	—	●	●	●	●	●	—	●	●	●	●	●	256	—	7-73	
MCON-LC/LCG		6		—	—	●	●	●	—	●	●	—	—	●	●	●	—	—	256	—	7-73
MSEL-PC/PG		4	単相AC 100～230V	—	—	●	●	●	—	●	—	—	—	●	●	●	—	—	30000	—	7-245
PCON-CB/CGB		1	DC24V	● ※選択	● ※選択	—	●	●	●	●	●	●	●	●	●	—	—	512 (ネットワーク仕様は768)	—	7-95	
PCON-CYB/PLB/POB		1		● ※選択	● ※選択	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	64	—	7-111	
RCON		16		—	—	—	●	●	●	●	—	—	—	●	●	●	—	—	128	—	7-41

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、7-15ページをご確認ください。
 (注) MCONはオプションで「高出力設定仕様」を指定したものに限り、高出力有効の設定が可能です。高出力有効時の最大接続可能軸数はC：4、LC：3です。