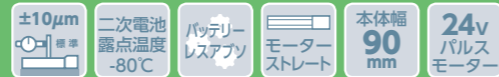


RCP6B-RRR8C



■型式項目

RCP6 B - RRR8C - WA - 60P

シリーズ	仕様	タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラ/ I/Oタイプ	ケーブル長	オプション
B	二次電池製造工程対応製品		WA/バッテリーレスアプソ	60P/パルスモーター 60Pサイズ	20 20mm 10 10mm 5 5mm	50 50mm 700 700mm (50mmごと)	P4 PCON-CFB/CGFB MSEL-PCF/PGF P6 RCON RSEL	N 無し P 1m S 3m M 5m X 長さ指定 R ロボットケーブル	下記オプション 価格表参照



- 選定上の注意**
- ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度をご確認ください。
 - 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
 - ラジアルシリンダーはガイドを内蔵しています。許容可能な負荷質量については「ロッド先端許容負荷質量」をご参照ください。
 - 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は総合カタログ・1巻のページをご確認ください。
 - 取付け姿勢によっては注意が必要です。詳細は5ページをご参照ください。
 - RCON/RSEL接続時は、変換ケーブルが別途必要になります。詳細は総合カタログ・8巻ページをご参照ください。

ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
50	-	400	-
100	-	450	-
150	-	500	-
200	-	550	-
250	-	600	-
300	-	650	-
350	-	700	-

オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	523	-
ケーブル取出し方向変更(上側)	CJT	523	-
ケーブル取出し方向変更(右側)	CJR	523	-
ケーブル取出し方向変更(左側)	CJL	523	-
ケーブル取出し方向変更(下側)	CJB	523	-
フランジ	FL	524	-
グリース給油口追加仕様	GU	524	-
先端アダプター(雌ねじ)	NFA	525	-
原点逆仕様	NM	526	-
ステンレス吸引継手取付け仕様(上側)	SVT	528	-

メインスペック

項目	内容
リード	ボールねじリード (mm) 20 10 5
水平	可搬質量(注1) 最大可搬質量 (kg) 21 42 70
	最高速度 (mm/s) 480 240 120
	最低速度 (mm/s) 25 13 7
	定格加減速度 (G) 0.2 0.2 0.1
	最高加減速度 (G) 0.2 0.2 0.1
垂直	可搬質量 最大可搬質量 (kg) 3.5 28 49
	最高速度 (mm/s) 450 220 120
	最低速度 (mm/s) 25 13 7
	定格加減速度 (G) 0.2 0.2 0.1
	最高加減速度 (G) 0.2 0.2 0.1
押付け	押付け時最大推力 (N) 500 1000 2000
	押付け最高速度 (mm/s) 10 10 20
ブレーキ	ブレーキ仕様 無励磁作動電磁ブレーキ
	ブレーキ保持力 (kgf) 3.5 28 49
ストローク	最小ストローク (mm) 50 50 50
	最大ストローク (mm) 700 700 700
	ストロークピッチ (mm) 50 50 50

(注1) ラジアル荷重を外付けガイドで受けた場合です。

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	P4	P6
標準タイプ	P(1m)	-	-
	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-
ロボットケーブル	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-

(注) ケーブル型式は、総合カタログ・1巻のページをご参照ください。

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ16mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロストモーション	0.1mm以下
リニアガイド	直動無限循環型
ロッド	φ40mm 材質: アルミ 硬質アルマイト処理
ロッド不回転精度(注2)	0度
使用周囲温度・湿度	10~40°C、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアプソリユート
エンコーダーパルス数	8192 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注2) 無負荷時のロッド回転方向変位角です。

速度・加速度別可搬質量表

搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。

リード20

姿勢	水平	
	速度 (mm/s)	加速度 (G)
0	21	0.2
240	21	0.2
270	21	0.2
300	21	0.2
360	17	0.2
420	11	0.2
450	8.5	0.2
480	7	0.2

姿勢	垂直	
	速度 (mm/s)	加速度 (G)
0	3.5	0.2
50	3.5	0.2
100	3.5	0.2
150	3.5	0.2
360	3.5	0.2
400	2	0.2
420	1.5	0.2
450	1.5	0.2

リード10

姿勢	水平	
	速度 (mm/s)	加速度 (G)
0	42	0.2
150	42	0.2
200	31.5	0.2
240	28	0.2

姿勢	垂直	
	速度 (mm/s)	加速度 (G)
0	28	0.2
88	28	0.2
100	23	0.2
110	19.5	0.2
120	16	0.2
130	12.5	0.2
140	10.5	0.2
150	7.5	0.2
160	7	0.2
170	5.5	0.2
180	5	0.2
190	3.5	0.2
200	3	0.2
220	2	0.2

リード5

姿勢	水平	
	速度 (mm/s)	加速度 (G)
0	70	0.1
90	70	0.1
120	70	0.1

姿勢	垂直	
	速度 (mm/s)	加速度 (G)
0	49	0.1
48	49	0.1
60	35	0.1
70	24.5	0.1
80	17.5	0.1
90	14	0.1
100	10.5	0.1
120	7	0.1

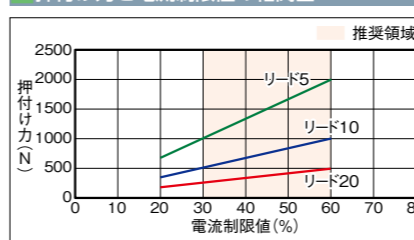
ストロークと最高速度

リード (mm)	50 (mm)	100 (mm)	150 (mm)	200 (mm)	250~350 (mm)	400 (mm)	450 (mm)	500 (mm)	550 (mm)	600 (mm)	650 (mm)	700 (mm)
20	280	405	480 <450>				440	360	320	280	240	220
10	240 <220>						220	180	160	140	120	110
5	120						110	90	80	70	60	55

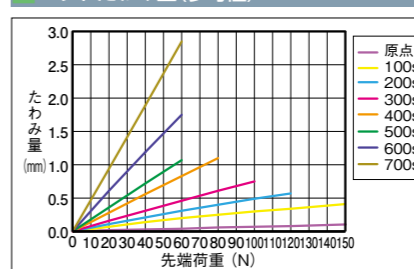
(単位はmm/s)

(注) < >内は垂直使用の場合です。

押付け力と電流制限値の相関図

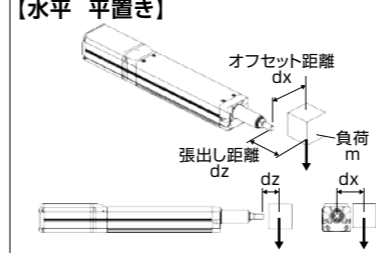


ロッドたわみ量(参考値)

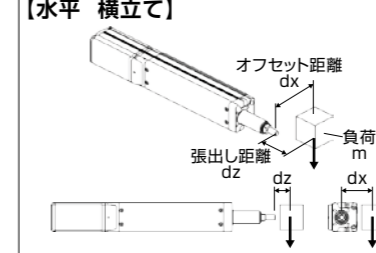


ロッド先端許容負荷荷重

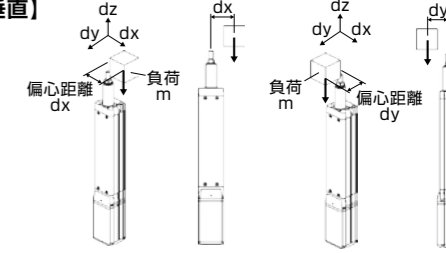
【水平 平置き】



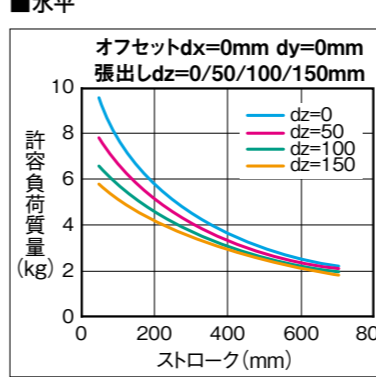
【水平 横立て】



【垂直】

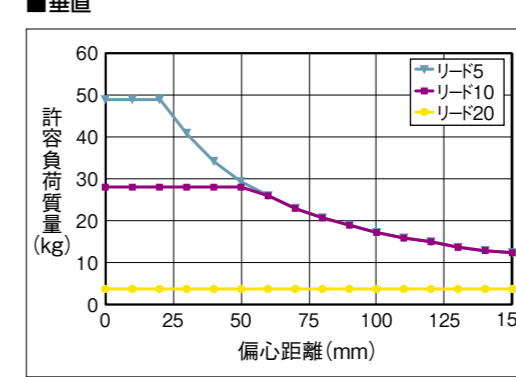


■水平



許容負荷質量の算出条件
加減速によるモーメントを考慮した、
ガイド走行寿命5000kmとなる負荷質量。
(加速度0.2G、速度600mm/s)

■垂直



許容負荷質量の算出条件
加減速によるモーメントを考慮した、
ガイド走行寿命5000kmとなる負荷質量。
(加速度0.2G、速度450mm/s)

