

RCP6B-WSA14C

- ±10μm
- ±5μm
- 二次電池 露点温度 -80℃
- 簡易防塵
- バッテリーレスアプソ
- モーター ストレート
- 本体幅 140mm
- 24v バルス モーター

■型式項目

RCP6 B - WSA14C - WA - 56P

シリーズ	仕様	タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	リード	ストローク	通孔コントローラ/ I/Oタイプ	ケーブル長	オプション
B	二次電池製造工程対応製品		WA	バッテリーレスアプソ	56P	バルスモーター 56Pサイズ	P3 PCON P5 MSEL RCON RSEL	N 無し P 1m S 3m M 5m X 長さ指定 R ロボットケーブル	下記オプション 価格表参照



ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
50	-	450	-
100	-	500	-
150	-	550	-
200	-	600	-
250	-	650	-
300	-	700	-
350	-	750	-
400	-	800	-

オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	521	-
ケーブル取出し方向変更(上側)	CJT	521	-
ケーブル取出し方向変更(右側)	CJR	521	-
ケーブル取出し方向変更(左側)	CJL	521	-
ケーブル取出し方向変更(下側)	CJB	521	-
高精度仕様(注1)	HPR	521	-
原点逆仕様	NM	521	-
スライダー部ローラー仕様	SR	521	-
ステンレス吸引継手取付け仕様(左側)(注2)	SVL	522	-
ステンレス吸引継手取付け仕様(右側)(注2)	SVR	522	-

(注1) リード16・24の時は選択できません。
(注2) ステンレス吸引継手取付け仕様(左側)(SVL)とステンレス吸引継手取付け仕様(右側)(SVR)は同時に選択できません。

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	P3	P5
標準タイプ	P(1m)	-	-
	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
長さ指定	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-
	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-
ロボットケーブル	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-

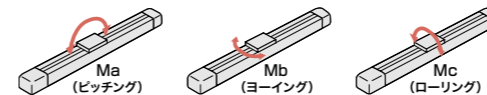
(注) 4方向コネクタケーブルを使用される場合、アクチュエーター型式のケーブル長は「N」を指定し、ケーブルを別途手配してください。手配型式は以下となります。
□□□はケーブル長を記入。(例)080=8m 「RB」=ロボットケーブル
P3: CB-CAN2-MPA□□□(-RB)
P5: CB-ADPC2-MPA□□□(-RB)
取付け時の注意事項など詳細は総合カタログ・3巻のページをご参照ください。
(注) ケーブル型式は、総合カタログ・1巻のページをご参照ください。

- 選定上の注意**
- ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度をご確認ください。
 - 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
 - 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は総合カタログ・1巻のページをご確認ください。
 - 取付け姿勢によっては注意が必要です。詳細は5ページをご確認ください。
 - 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向550mm以下です。張出し負荷長については総合カタログ・3巻のページの説明をご確認ください。
 - リード16、24は垂直で設置することはできません。

メインスペック

項目	内容					
リード	ボールねじリード(mm)	24	16	8	4	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)(高出力有効)	17.5	35	45.5	56
		最大可搬質量(kg)(高出力無効)	11	23	31.5	38
	最高速度(mm/s)	700	560	350	175	
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	30	20	10	5
		定格加減速度(G)	0.3	0.1	0.3	0.3
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)(高出力有効)	-	-	10	18
		最大可搬質量(kg)(高出力無効)	-	-	7.5	12.5
	最高速度(mm/s)	-	-	280	140	
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	-	-	10	5
		定格加減速度(G)	-	-	0.3	0.3
押付け	押付け時最大推力(N)	139	209	418	836	
	押付け最高速度(mm/s)	20	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
ストローク	ブレーキ保持力(kgf)	-	-	10	18	
	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
ストローク	最大ストローク(mm)	800	800	800	800	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

■スライダータイプモメント方向



速度・加速度別可搬質量表 ※出荷時は高出力設定有効です。詳細は総合カタログ・1巻のページをご参照ください。

■高出力設定有効(パワーモード)

搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢	速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)				垂直
		0.1	0.3	0.5	0.7	
0	17.5	17.5	16	14	12	
140	17.5	17.5	16	14	12	
420	17.5	17.5	16	14	10.5	
560	14	13.5	10	8.5	6.5	
700		7	3.5	4	4	

■高出力設定無効(省エネモード)

搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。

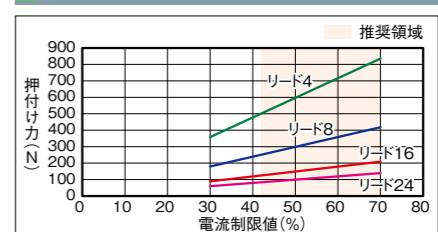
姿勢	速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)			垂直
		0.3	0.7	0.3	
0	11	8.5			
140	11	8.5			
420	9	5.5			
560	5	2			

ストロークと最高速度

リード (mm)	高出力設定	50~550 (50mmごと)	600 (mm)	650 (mm)	700 (mm)	750 (mm)	800 (mm)
24	有効		700				665
	無効		560				
16	有効		560		550	490	440
	無効		420				
8	有効	350<280>	305<280>	270	240	215	
	無効		210				
4	有効	175<140>	170<140>	150<140>	135	120	105
	無効		105				

(注) < >内は垂直使用の場合です。

押付け力と電流制限値の相関図



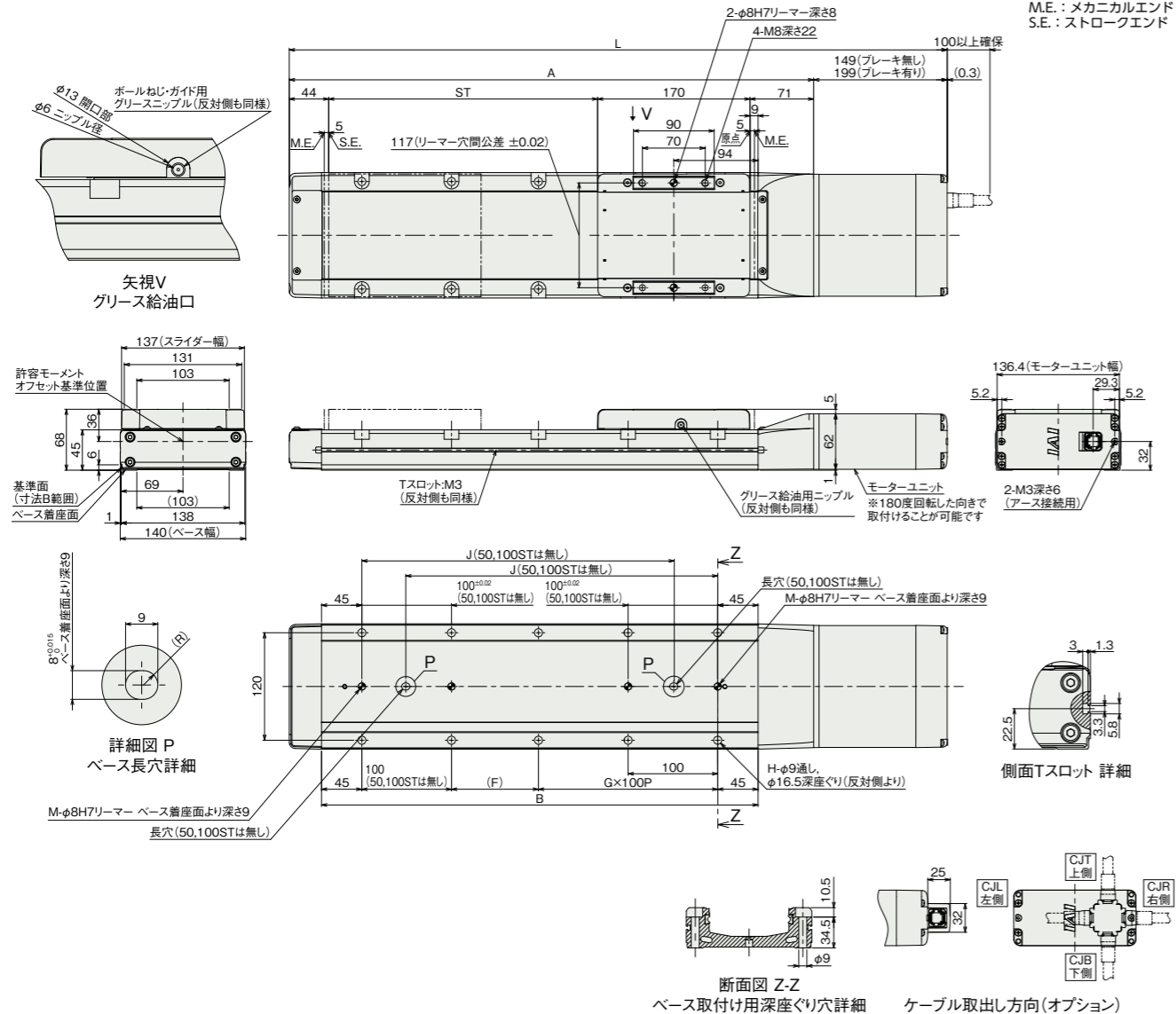
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



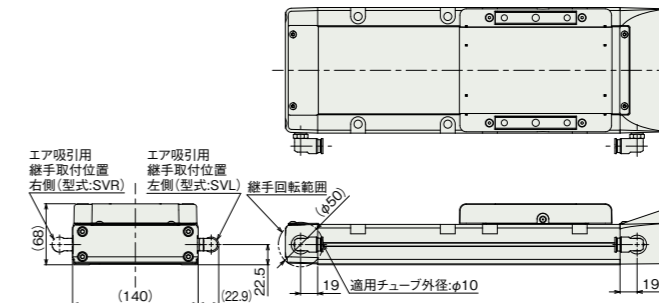
■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	
L	ブレーキ無し	484	534	584	634	684	734	784	834	884	934	984	1034	1084	1134	1184	1234
	ブレーキ有り	534	584	634	684	734	784	834	884	934	984	1034	1084	1134	1184	1234	1284
A	335	385	435	485	535	585	635	685	735	785	835	885	935	985	1035	1085	
B	237	287	337	387	437	487	537	587	637	687	737	787	837	887	937	987	
F	147	197	47	97	47	97	47	97	47	97	47	97	47	97	47	97	
G	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	
H	4	4	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	
J	-	-	198	248	298	348	398	448	498	548	598	648	698	748	798	848	
M	1	1	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
質量 (kg)																
ブレーキ無し	6.6	7.0	7.5	8.0	8.5	8.9	9.4	9.9	10.4	10.9	11.3	11.8	12.3	12.8	13.2	13.7
ブレーキ有り	7.0	7.5	8.0	8.5	8.9	9.4	9.9	10.4	10.9	11.3	11.8	12.3	12.8	13.2	13.7	14.2

■ステンレス吸引継手取付け仕様(オプション)



■適用コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外形	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ		
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択								その他							
				DV	CC	CIE	CIT	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM						
MSEL-PC/PG		4	単相AC 100~230V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	30000	-	絶縁ケーブル		
PCON-CB/CGB		1	DC24V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	絶縁ケーブル		
PCON-CYB/PLB/POB		1		●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	-	絶縁ケーブル		
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)		-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	絶縁ケーブル		
RSEL		8	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	36000	-	絶縁ケーブル			

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、総合カタログ・8巻のページをご確認ください。

