

RCP6-GRST7C RCP6S-GRST7C

簡易防塵 | バッテリーレスアプソ | スライド | 2ツ爪 | モーターストレート | 本体幅 70mm | 24Vパルスモーター

型式項目		GRST7C		WA		56P		ストローク		ケーブル長		オプション	
シリーズ	タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラ/I/Oタイプ	ケーブル長					オプション	
RCP6 コントローラ別置 RCP6S コントローラ内蔵		WA バッテリーレスアプソ	56P パルスモーター 56 コサイズ	8 8mm 2 2mm	210 210mm (片側105mm) 260 260mm (片側130mm)	RCP6 P3 PCON MSEL S P5 RCON RSEL RCP6S SE SIOタイプ	N 無し P 1m S 3m M 5m X 長さ指定 R ロボットケーブル					下記オプション 価格表参照	



メインスペック

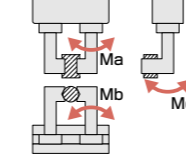
項目	内容	
リード	送りねじリード (mm)	8 2
把持動作	最大把持力 (N) (両側)	340 880
	把持動作時の最高速度 (mm/s) (片側)	10 5
アプローチ動作	最高速度 (mm/s) (片側)	180 45
	最低速度 (mm/s) (片側)	10 5
	定格加減速度 (G) (片側)	0.3 0.3
	最高加減速度 (G) (片側)	0.3 0.3
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ
	ブレーキ保持力 (kgf)	17 44
ストローク (片側)	最小ストローク (mm) (片側)	105 105
	最大ストローク (mm) (片側)	130 130

(注) 【 】は使用環境温度5℃以下の場合です。

項目	内容
駆動方式	左右台形ねじ
繰返し位置決め精度	±0.01mm
バックラッシュ	リード8mm：片側0.3mm以下、リード2mm：片側0.25mm以下
ロストモーション	リード8mm：片側0.3mm以下、リード2mm：片側0.25mm以下
ベース	材質：アルミ、白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma：115N・m
	Mb：115N・m
	Mc：229N・m
動的許容モーメント (注1)	Ma：44.7N・m
	Mb：44.7N・m
	Mc：89.1N・m
許容スラスト荷重 (垂直方向許容荷重)	1400N
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアプソリニア
エンコーダーパルス数	8192 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注1) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-276にて走行寿命をご確認ください。

スライドタイプモーメント方向



把持点距離の確認

フィンガー (爪) 取付け面から把持点までの距離 (L、H) をグラフの範囲内となるようにご使用ください。

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	
	RCP6	RCP6S
210	-	-
260	-	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	6-321	-
ケーブル取出し方向 (上側)	CJT	6-322	-
ケーブル取出し方向 (右側)	CJR	6-322	-
ケーブル取出し方向 (左側)	CJL	6-322	-
ケーブル取出し方向 (下側)	CJB	6-322	-
フィンガーアタッチメント取付け治具	MJF	6-325	-
原点逆仕様	NM	6-326	-
スライダ部ローラー仕様	SR	6-328	-

選定上の注意

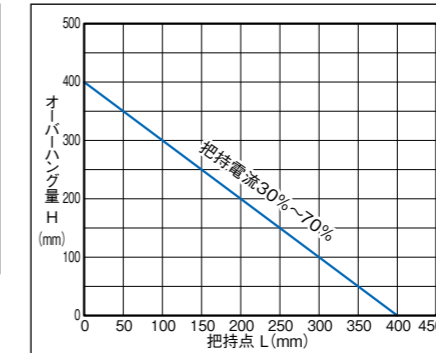
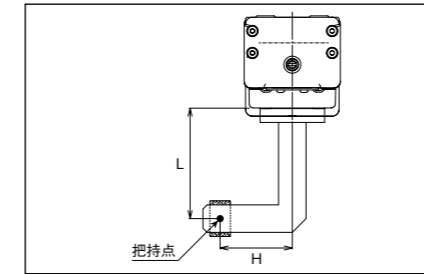
- 「メインスペック」の開閉最高速度は片側の動作速度を表します。相対動作速度はこの値の2倍になります。
- 「メインスペック」の最大把持力はスライダ上面 (把持位置 0mm、オーバーハング量 0mm) の場合の両スライダ把持力の合計値です。
- 「把持力と電流制限値の相関図」のパラッキは±25% (F.S.) (目安) です。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向 400mm 以下です。張出し負荷長については 6-58 ページの説明をご確認ください。
- リード2はセルフロックにより、サーボOFFやコントローラ電源遮断時においてもワーク把持力を維持します。リード8はセルフロックがありません。
- 取付け姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-307 ページをご確認ください。
- コントローラの高出力設定は無効のみです。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	RCP6-GRST7C		RCP6S-GRST7C
		P3	P5	SE
標準タイプ	P (1m)	-	-	-
	S (3m)	-	-	-
	M (5m)	-	-	-
長さ指定	X06 (6m) ~ X10 (10m)	-	-	-
	X11 (11m) ~ X15 (15m)	-	-	-
	X16 (16m) ~ X20 (20m)	-	-	-
	R01 (1m) ~ R03 (3m)	-	-	-
ロボットケーブル	R04 (4m) ~ R05 (5m)	-	-	-
	R06 (6m) ~ R10 (10m)	-	-	-
	R11 (11m) ~ R15 (15m)	-	-	-
	R16 (16m) ~ R20 (20m)	-	-	-

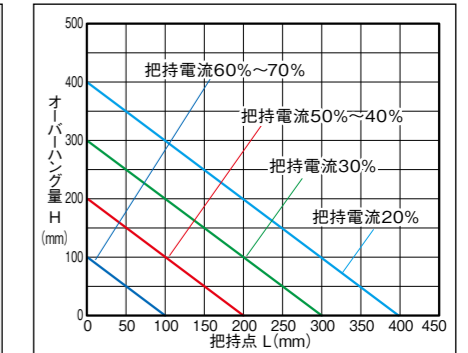
(注) 4方向コネクタケーブルを使用される場合、アクチュエータ型式のケーブル長は「N」を指定し、ケーブルを別途手配してください。手配型式は以下となります。
□□□はケーブル長を記入。(例) 080=8m 「RB」=ロボットケーブル
P3 : CB-CAN2-MPA□□□(-RB)
P5/SE : CB-ADPC2-MPA□□□(-RB)
取付け時の注意事項など詳細は 1-89 ページをご確認ください。

リード8



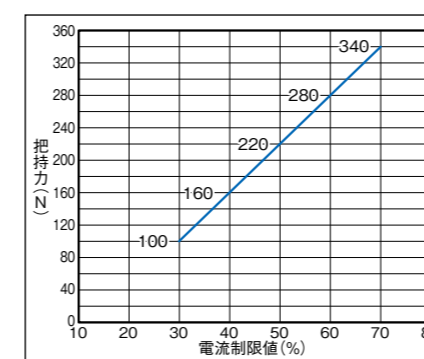
(注) 制限範囲を超えた場合はフィンガー揺動部および内部メカに過大なモーメントが作用して、寿命に悪影響を及ぼす原因となります。

リード2

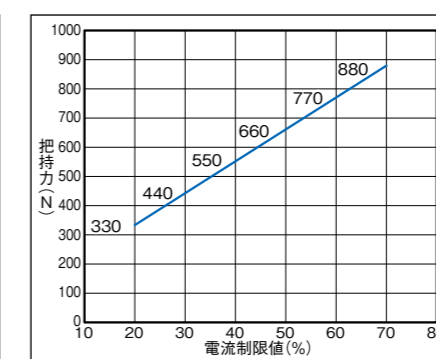


把持力と電流制限値の相関図

リード8



リード2



(注) グラフの把持力は把持点距離 (L、H) が0の場合となり、両フィンガーの合計値です。

