RCP6-SA4C
RCP6S-SA4C

±10μm 標準 / ±5μm 高精度 オプション設定 / 簡易防塵 / バッテリーレスアブソ / モーターストレート / 本体幅 40mm / 24v パルスモーター

■型式項目

	SA4C	WA	35P					
シリーズ	タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラー/I/Oタイプ	ケーブル長	オプション
RCP6 コントローラー別置 RCP6S コントローラー内蔵		WA バッテリーレスアブソ	35P パルスモーター 35□サイズ	16 16mm 10 10mm 5 5mm 2.5 2.5mm	50 〜 500 50mm 〜 500mm (50mmごと)	RCP6 P3 PCON MSEL P5 RCON RSEL RCP6S SE SIOタイプ	N 無し P 1m S 3m M 5m X□□ 長さ指定 R□□ ロボットケーブル	下記オプション価格表参照

CE　RoHS 10

水平　垂直　横立て　天吊り

ストローク別価格表（標準価格）

ストローク (mm)	標準価格 RCP6	標準価格 RCP6S	ストローク (mm)	標準価格 RCP6	標準価格 RCP6S
50	−	−	**300**	−	−
100	−	−	**350**	−	−
150	−	−	**400**	−	−
200	−	−	**450**	−	−
250	−	−	**500**	−	−

オプション価格表（標準価格）

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	**B**	3-603	−
ケーブル取出し方向変更（上側）	**CJT**	3-604	−
ケーブル取出し方向変更（右側）	**CJR**	3-604	−
ケーブル取出し方向変更（左側）	**CJL**	3-604	−
ケーブル取出し方向変更（下側）	**CJB**	3-604	−
指定グリース塗布仕様	**G1/G3/G4**	3-605	−
高精度仕様（注1）	**HPR**	3-605	−
原点逆仕様	**NM**	3-607	−
スライダー部ローラー仕様	**SR**	3-608	−
ダブルスライダー仕様（注2）	**W**	3-610	−

(注1) リード16の時は選択できません。ダブルスライダー仕様の時は選択できません。
(注2) 選択できないリードがあります。（3-65ページ参照）

ケーブル長価格表（標準価格）

種類	ケーブル記号	RCP6-SA4C P3	RCP6-SA4C P5	RCP6S-SA4C SE
標準タイプ	**P**(1m)	−	−	−
	S(3m)	−	−	−
	M(5m)	−	−	−
長さ指定	**X06**(6m) ～ **X10**(10m)	−	−	−
	X11(11m) ～ **X15**(15m)	−	−	−
	X16(16m) ～ **X20**(20m)	−	−	−
ロボットケーブル	**R01**(1m) ～ **R03**(3m)	−	−	−
	R04(4m) ～ **R05**(5m)	−	−	−
	R06(6m) ～ **R10**(10m)	−	−	−
	R11(11m) ～ **R15**(15m)	−	−	−
	R16(16m) ～ **R20**(20m)	−	−	−

(注)　4方向コネクターケーブルを使用される場合、アクチュエーター型式のケーブル長は『N』を指定し、ケーブルを別途手配してください。手配型式は以下となります。
□□□はケーブル長さを記入。(例) 080=8m 「-RB」＝ロボットケーブル
P3　　：CB-CAN2-MPA□□□(-RB)
P5/SE：CB-ADPC2-MPA□□□(-RB)
取付け時の注意事項など詳細は3-699ページをご参照ください。

選定上の注意

(1) ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度をご確認ください。
(2) 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
(3) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は 1-321 ページをご確認ください。
(4) 取付け姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-313 ページをご参照ください。
(5) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 150mm 以下（ダブルスライダー仕様時は 420mm 以下）です。張出し負荷長については 3-50 ページの説明をご確認ください。
(6) ダブルスライダー仕様時の手配型式、注意事項は 1-299 ページをご参照ください。

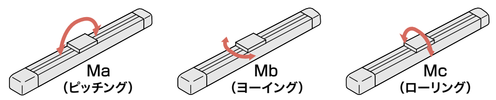
メインスペック

項目			内容			
リード		ボールねじリード (mm)	16	10	5	2.5
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg) (高出力有効)	7	12	14	18
		最大可搬質量 (kg) (高出力無効)	4	10	12	12
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	1260	785	390	195
		最低速度 (mm/s)	40	13	7	4
		定格加減速度 (G)	0.3	0.5	1	1
		最高加減速度 (G)	1	1	1	1
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg) (高出力有効)	1.5	3	5.5	12
		最大可搬質量 (kg) (高出力無効)	1	2.25	4.5	9
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	1260	785	390	195
		最低速度 (mm/s)	40	13	7	4
		定格加減速度 (G)	0.5	0.5	0.5	0.5
		最高加減速度 (G)	0.5	0.5	0.5	0.5
押付け		押付け時最大推力 (N)	48	77	155	310
		押付け最高速度 (mm/s)	40	20	20	20
ブレーキ		ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ			
		ブレーキ保持力 (kgf)	1.5	3	5.5	12
ストローク		最小ストローク (mm)	50	50	50	50
		最大ストローク (mm)	500	500	500	500
		ストロークピッチ (mm)	50	50	50	50

項目	内容
駆動方式	ボールねじ　φ8mm　転造C10
繰返し位置決め精度 (注3)	±0.01mm　【±0.005mm】
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質：アルミ　白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma：13.0N·m
	Mb：18.6N·m
	Mc：25.3N·m
動的許容モーメント (注4)	Ma：5.0N·m
	Mb：7.1N·m
	Mc：9.7N·m
使用周囲温度・湿度	0～40℃、85%RH以下（結露なきこと）
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	$4.9m/s^2$
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	8192 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注3) 【　】内は高精度仕様（リード2.5、5、10）の場合です。
(注4) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-280ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダータイプモーメント方向



速度・加速度別可搬質量表　※出荷時は高出力設定有効です。詳細は1-23ページをご参照ください。

■高出力設定有効（パワーモード）

搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード16

姿勢	水平					垂直		
速度 (mm/s) \ 加速度 (G)	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	7	7	5	5	4.5	1.5	1.5	1.5
140	7	7	5	5	4.5	1.5	1.5	1.5
280	7	7	5	5	4.5	1.5	1.5	1.5
420	7	7	5	5	4.5	1.5	1.5	1.5
560	7	7	5	5	4.5	1.5	1.5	1.5
700	6	6	5	4.5	4	1.5	1.5	1.5
840		6	4	4	3.5		1	1
980		4	4	3	2.5		1	1
1120			2.5	2	1.5		1	0.75
1260			2	1.5	1			0.5

リード10

姿勢	水平					垂直		
速度 (mm/s) \ 加速度 (G)	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	12	12	12	10	9	3	3	3
85	12	12	12	10	9	3	3	3
175	12	12	12	10	9	3	3	3
260	12	12	12	10	9	3	3	3
350	12	12	12	10	9	3	3	3
435	12	12	12	10	8	2.5	2.5	2.5
525	12	12	10	8	7	2.25	2.25	2.25
610	12	10	8	6	5	2.25	2.25	2.25
700		8	6	4	3		2	1.75
785		7	4	3	3		1.5	1.25

リード5

姿勢	水平					垂直		
速度 (mm/s) \ 加速度 (G)	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	14	14	14	14	14	5.5	5.5	5.5
40	14	14	14	14	14	5.5	5.5	5.5
85	14	14	14	14	14	5.5	5.5	5.5
130	14	14	14	14	14	5.5	5.5	5.5
175	14	14	14	14	14	5.5	5.5	5.5
215	14	14	14	14	14	5.5	5.5	5.5
260	14	14	14	14	13	5.5	5.5	5.5
305	14	14	14	14	12	5	5	5
350	14	12	12	12	10	4.5	4.5	4.5
390	14	10	10	10	10	4	4	3.5

リード2.5

姿勢	水平					垂直		
速度 (mm/s) \ 加速度 (G)	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	18	18	18	18	18	12	12	12
20	18	18	18	18	18	12	12	12
40	18	18	18	18	18	12	12	12
65	18	18	18	18	18	12	12	12
85	18	18	18	18	18	12	12	12
105	18	18	18	18	18	12	12	12
130	18	18	18	18	18	11	11	11
150	18	18	18	18	18	10	10	10
175	18	18	18	18	18	9	9	9
195	18	18	18	18	18	8	8	8

■高出力設定無効（省エネモード）

搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。

リード16

姿勢	水平		垂直
速度 (mm/s) \ 加速度 (G)	0.3	0.7	0.3
0	4	3.5	1
140	4	3.5	1
280	4	3.5	1
420	4	3	0.75
560	3.5	2.5	0.75
700	3	2	0.5
840	2.5	1.5	0.5

リード10

姿勢	水平		垂直
速度 (mm/s) \ 加速度 (G)	0.3	0.7	0.3
0	10	8	2.25
85	10	8	2.25
175	10	8	2.25
260	9	6	2
350	7	5	2
435	6	4	1.5
525	5	3	1

リード5

姿勢	水平		垂直
速度 (mm/s) \ 加速度 (G)	0.3	0.7	0.3
0	12	10	4.5
40	12	10	4.5
85	12	10	4.5
130	10	9	4
175	10	8	4
215	9	7	4
260	8	6	2.5

リード2.5

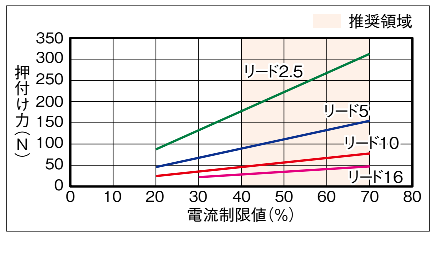
姿勢	水平		垂直
速度 (mm/s) \ 加速度 (G)	0.3	0.7	0.3
0	12	12	9
20	12	12	9
40	12	12	9
65	12	11	8
85	11	10	8
105	10	9	8
130	10	8	5

ストロークと最高速度

リード (mm)	接続コントローラー	50～400 (50mmごと)	450 (mm)	500 (mm)
16	高出力有効	1260	1060	875
	高出力無効	840		
10	高出力有効	785	675	555
	高出力無効	525		
5	高出力有効	390	330	275
	高出力無効	260		
2.5	高出力有効	195	165	135
	高出力無効	130		

（単位はmm/s）

押付け力と電流制限値の相関図



002_RCP6_RCP6S-SA4C_JPN_2.23.indd　2-3　2025/04/16　15:33:45

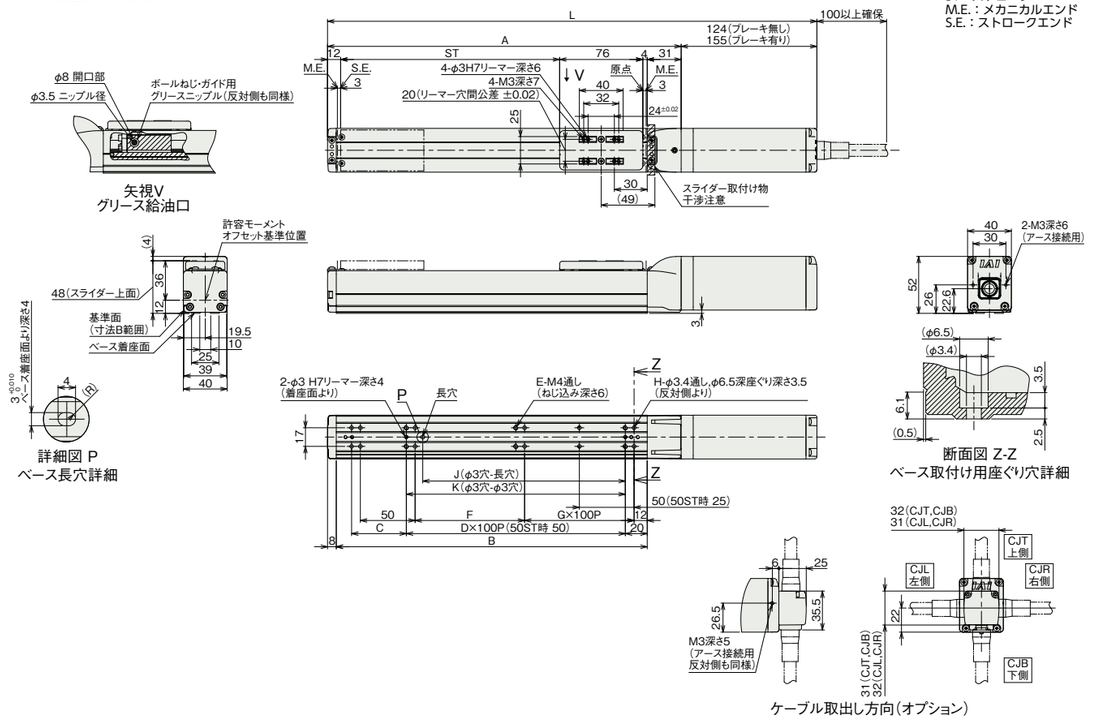
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp
2次元CAD 3次元CAD

■RCP6-SA4C

(注) 原点復帰を行った場合はスライダーがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 取付けボルト長にご注意ください。ベース裏面の取付けねじを使用する場合、ボルトが長いと内部部品に干渉し、摺動異常や部品破損の可能性があります。

ST：ストローク
M.E.：メカニカルエンド
S.E.：ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
L	ブレーキ無し	297	347	397	447	497	547	597	647	697	747
	ブレーキ有り	328	378	428	478	528	578	628	678	728	778
A		173	223	273	323	373	423	473	523	573	623
B		134	184	234	284	334	384	434	484	534	584
C		50	50	100	50	100	50	100	50	100	50
D		–	1	1	2	2	3	3	4	4	5
E		6	6	6	8	8	10	10	12	12	14
F		50	100	50	100	50	100	50	100	50	100
G		0	0	1	1	2	2	3	3	4	4
H		8	8	10	10	12	12	14	14	16	16
J		35	85	85	185	185	285	285	385	385	485
K		50	100	100	200	200	300	300	400	400	500

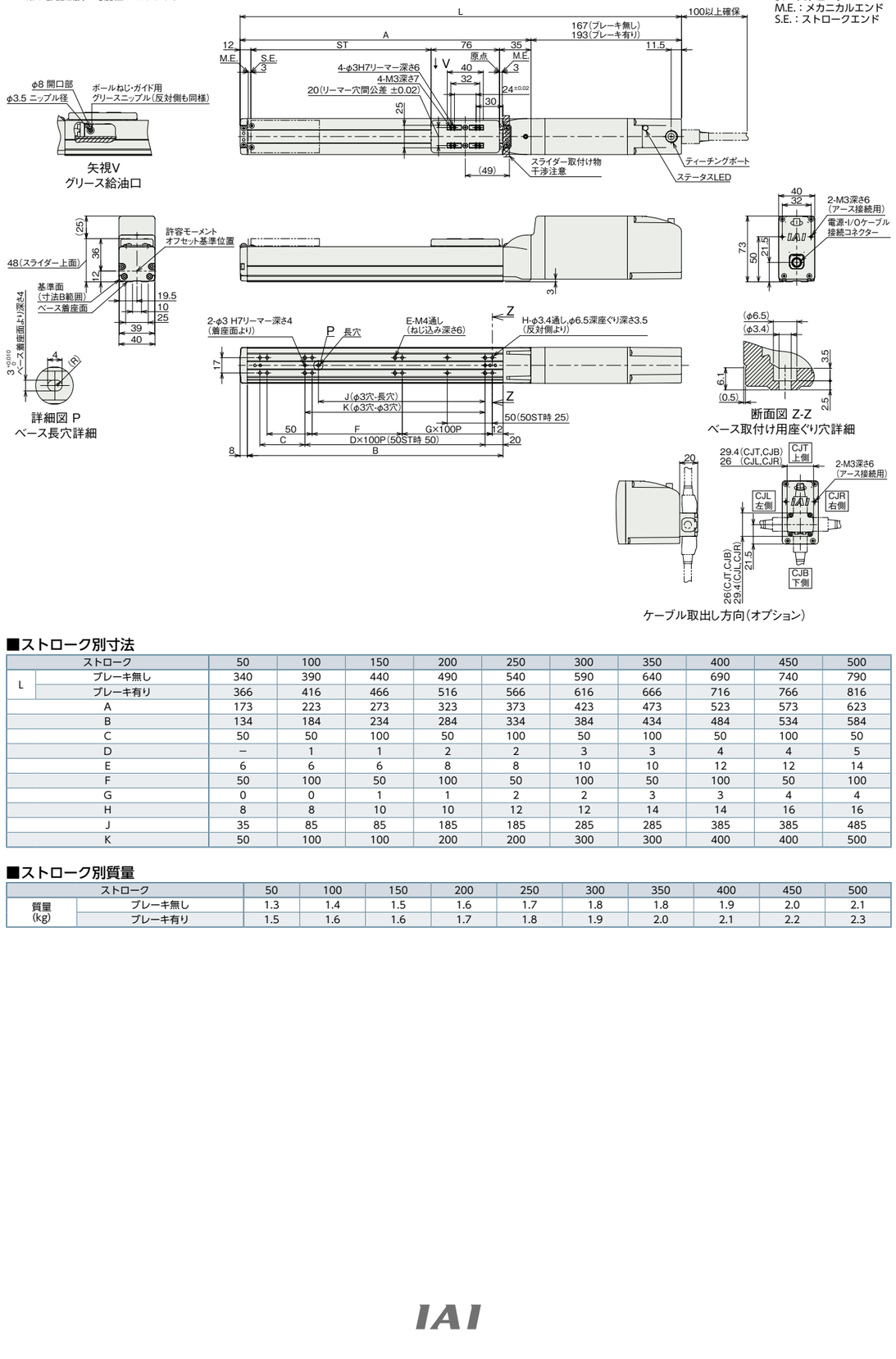
■ストローク別質量

ストローク		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
質量 (kg)	ブレーキ無し	1.1	1.2	1.3	1.4	1.5	1.6	1.7	1.7	1.8	1.9
	ブレーキ有り	1.3	1.4	1.5	1.5	1.6	1.7	1.8	1.9	2.0	2.1

■RCP6S-SA4C

(注) 原点復帰を行った場合はスライダーがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 取付けボルト長にご注意ください。ベース裏面の取付けねじを使用する場合、ボルトが長いと内部部品に干渉し、摺動異常や部品破損の可能性があります。

ST：ストローク
M.E.：メカニカルエンド
S.E.：ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
L	ブレーキ無し	340	390	440	490	540	590	640	690	740	790
	ブレーキ有り	366	416	466	516	566	616	666	716	766	816
A		173	223	273	323	373	423	473	523	573	623
B		134	184	234	284	334	384	434	484	534	584
C		50	50	100	50	100	50	100	50	100	50
D		–	1	1	2	2	3	3	4	4	5
E		6	6	6	8	8	10	10	12	12	14
F		50	100	50	100	50	100	50	100	50	100
G		0	0	1	1	2	2	3	3	4	4
H		8	8	10	10	12	12	14	14	16	16
J		35	85	85	185	185	285	285	385	385	485
K		50	100	100	200	200	300	300	400	400	500

■ストローク別質量

ストローク		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
質量 (kg)	ブレーキ無し	1.3	1.4	1.5	1.6	1.7	1.8	1.8	1.9	2.0	2.1
	ブレーキ有り	1.5	1.6	1.6	1.7	1.8	1.9	2.0	2.1	2.2	2.3

メインスペック(ダブルスライダー仕様)

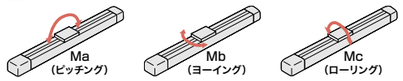
項目			内容		
リード		ボールねじリード(mm)	10	5	2.5
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)(高出力有効)	11.4	13.4	17.4
		最大可搬質量(kg)(高出力無効)	9.4	11.4	11.4
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	785	390	195
		最低速度(mm/s)	13	7	4
		定格加減速度(G)	0.5	1	1
		最高加減速度(G)	1	1	1
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)(高出力有効)	–	4.9	11.4
		最大可搬質量(kg)(高出力無効)	–	3.9	8.4
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	–	390	195
		最低速度(mm/s)	–	7	4
		定格加減速度(G)	–	0.5	0.5
		最高加減速度(G)	–	0.5	0.5
押付け		押付け時最大推力(N)	77	155	310
		押付け最高速度(mm/s)	20	20	20
ブレーキ		ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ		
		ブレーキ保持力(kgf)	3	5.5	12
ストローク		最小呼びストローク(mm)	150	150	150
		最小有効ストローク(mm)	50	50	50
		最大呼びストローク(mm)	500	500	500
		最大有効ストローク(mm)	400	400	400
		ストロークピッチ(mm)	50	50	50

(注) 呼びストローク:型式上のストローク
有効ストローク:実際に動作可能なストローク

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ8mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma:143 N·m Mb:204 N·m Mc:50.5 N·m
動的許容モーメント(注5)	Ma:44.6 N·m Mb:63.6 N·m Mc:15.7 N·m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	8192 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注5) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。
1-280ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダータイプモーメント方向



速度・加速度別可搬質量表(ダブルスライダー仕様) ※出荷時は高出力設定有効です。詳細は1-23ページをご参照ください。

■高出力設定有効(パワーモード)

搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード10

姿勢	水平					垂直		
速度	加速度(G)							
(mm/s)	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	11.4	11.4	11.4	9.4	8.4			
85	11.4	11.4	11.4	9.4	8.4			
175	11.4	11.4	11.4	9.4	8.4			
260	11.4	11.4	11.4	9.4	8.4			
350	11.4	11.4	11.4	9.4	8.4			
435	10	10	10	8	6			
525	10	10	8	6	5			
610	10	8	6	4	3			
700		6	4	2	1			
785		5	2	1	1			

リード5

姿勢	水平					垂直		
速度	加速度(G)							
(mm/s)	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	13.4	13.4	13.4	13.4	13.4	4.9	4.9	4.9
40	13.4	13.4	13.4	13.4	13.4	4.9	4.9	4.9
85	13.4	13.4	13.4	13.4	13.4	4.9	4.9	4.9
130	13.4	13.4	13.4	13.4	13.4	4.9	4.9	4.9
175	13.4	13.4	13.4	13.4	13.4	4.9	4.9	4.9
215	13.4	13.4	13.4	13.4	13.4	4.9	4.9	4.9
260	12	12	12	12	11	3.5	3.5	3.5
305	12	12	12	12	10	3	3	3
350	12	10	10	10	8	2.5	2.5	2.5
390	12	8	8	8	8	2	2	1.5

リード2.5

姿勢	水平					垂直		
速度	加速度(G)							
(mm/s)	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	17.4	17.4	17.4	17.4	17.4	11.4	11.4	11.4
20	17.4	17.4	17.4	17.4	17.4	11.4	11.4	11.4
40	17.4	17.4	17.4	17.4	17.4	11.4	11.4	11.4
65	17.4	17.4	17.4	17.4	17.4	11.4	11.4	11.4
85	17.4	17.4	17.4	17.4	17.4	11.4	11.4	11.4
105	17.4	17.4	17.4	17.4	17.4	11.4	11.4	11.4
130	16	16	16	16	16	9	9	9
150	16	16	16	16	16	8	8	8
175	16	16	16	16	16	7	7	7
195	16	16	16	16	16	6	6	6

■高出力設定無効(省エネモード)

搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード10

姿勢	水平		垂直
速度	加速度(G)		
(mm/s)	0.3	0.7	0.3
0	9.4	7.4	
85	9.4	7.4	
175	9.4	7.4	
260	8.4	5.4	
350	6.4	4.4	
435	4	2	
525	3	1	

リード5

姿勢	水平		垂直
速度	加速度(G)		
(mm/s)	0.3	0.7	0.3
0	11.4	9.4	3.9
40	11.4	9.4	3.9
85	11.4	9.4	3.9
130	9.4	8.4	3.4
175	9.4	7.4	3.4
215	8.4	6.4	3.4
260	6	4	0.5

リード2.5

姿勢	水平		垂直
速度	加速度(G)		
(mm/s)	0.3	0.7	0.3
0	11.4	11.4	8.4
20	11.4	11.4	8.4
40	11.4	11.4	8.4
65	11.4	10.4	7.4
85	10.4	9.4	7.4
105	9.4	8.4	7.4
130	8	6	3

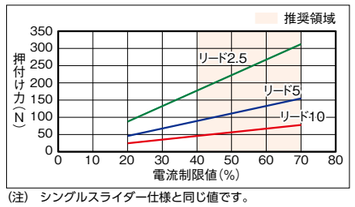
ストロークと最高速度(ダブルスライダー仕様)

リード	呼びストローク	150~400	450	500
	有効ストローク	50~300	350	400
(mm)	接続コントローラー	(50mmごと)	(mm)	(mm)
10	高出力有効	785	675	555
	高出力無効	525		
5	高出力有効	390	330	275
	高出力無効	260		
2.5	高出力有効	195	165	135
	高出力無効	130		

(単位はmm/s)

(注) 呼びストローク:型式上のストローク
有効ストローク:実際に動作可能なストローク

押付け力と電流制限値の相関図(ダブルスライダー仕様)



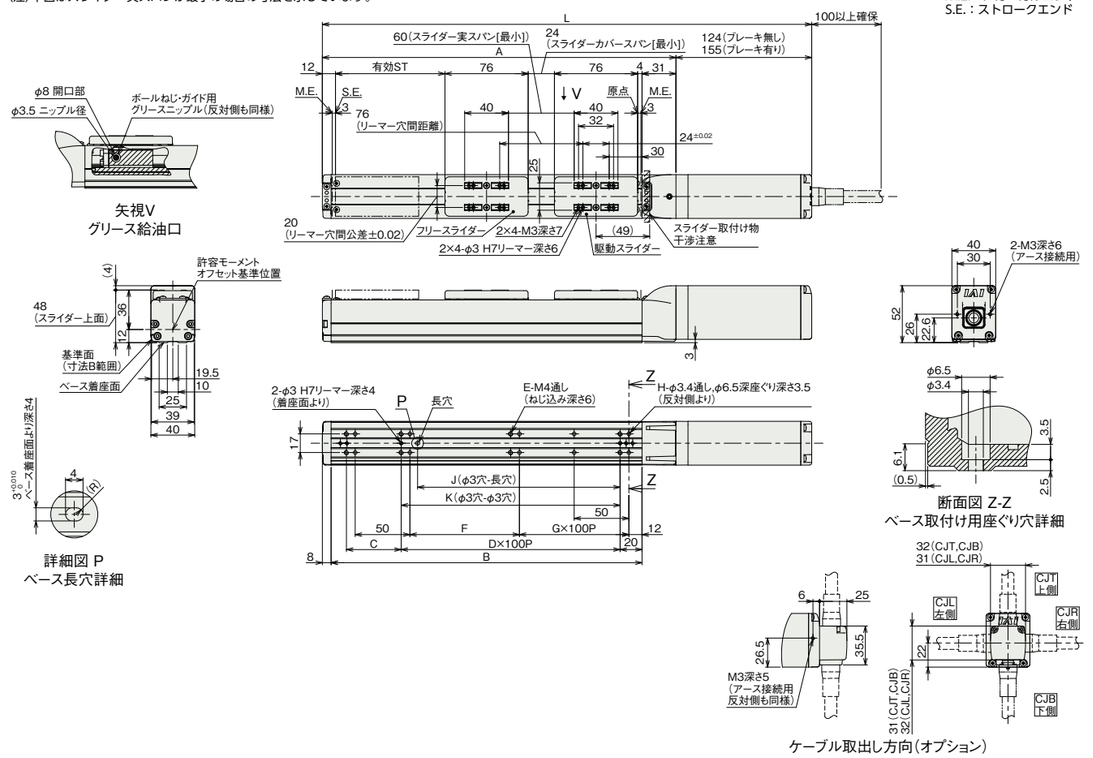
(注) シングルスライダー仕様と同じ値です。

寸法図(ダブルスライダー仕様)

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp
2次元CAD 3次元CAD

(注) 原点復帰を行った場合はスライダーがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 取付けボルト長にご注意ください。ベース裏面の取付けねじを使用する場合、ボルトが長いと内部部品に干渉し、摺動異常や部品破損の可能性があります。
(注) 下図はスライダー実スパンが最小の場合の寸法を示しています。

ST:ストローク
M.E.:メカニカルエンド
S.E.:ストロークエンド



■ストローク別寸法

呼びストローク		150	200	250	300	350	400	450	500
有効ストローク		50	100	150	200	250	300	350	400
L	ブレーキ無し	397	447	497	547	597	647	697	747
	ブレーキ有り	428	478	528	578	628	678	728	778
A		273	323	373	423	473	523	573	623
B		234	284	334	384	434	484	534	584
C		100	50	100	50	100	50	100	50
D		1	2	2	3	3	4	4	5
E		6	8	8	10	10	12	12	14
F		50	100	50	100	50	100	50	100
G		1	1	2	2	3	3	4	4
H		10	10	12	12	14	14	16	16
J		85	185	185	285	285	385	385	485
K		100	200	200	300	300	400	400	500

(注) 呼びストローク:型式上のストローク
有効ストローク:実際に動作可能なストローク

■ストローク別質量

呼びストローク		150	200	250	300	350	400	450	500
有効ストローク		50	100	150	200	250	300	350	400
質量(kg)	ブレーキ無し	1.4	1.5	1.6	1.7	1.8	1.8	1.9	2.0
	ブレーキ有り	1.6	1.6	1.7	1.8	1.9	2.0	2.1	2.2

(注) シングルスライダー仕様にフリースライダー0.1kgを加えた質量です。

適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法			ネットワーク ※選択										最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジショナー	パルス列	プログラム	DV	CC	CIE	CIT	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM	
MSEL-PC/PG		4	単相AC 100~230V	–	–	●	●	●	–	–	●	–	–	–	●	●	●	–	–	30000	–	8-317
PCON-CB/CGB		1	DC24V	●※選択	●※選択	–	●	●	●	–	●	●	●	●	●	●	●	–	–	512(ネットワーク仕様は768)	–	8-195
PCON-CYB/PLB/POB		1		●※選択	●※選択	–	–	–	–	–	–	–	–	–	–	–	–	–	–	64	–	8-221
RCON		16(ML3,SSN,ECMは8)		–	–	–	●	●	●	●	●	–	–	●	●	●	●	●	●	128(ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	–	8-57
RSEL		8		–	–	●	●	●	●	–	●	–	–	–	●	●	●	–	–	36000	–	8-105

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、8-15ページをご確認ください。
(注) RCP6Sシリーズの内蔵コントローラーは、8-181ページをご確認ください。