

RCP6-TA6C

〈ダブルブロック仕様〉

±10μm バッテリーレスアップ モーターストレート 本体幅 60mm 24Vパルスモーター

RCP6S-TA6C

〈ダブルブロック仕様〉

■型式項目

シリーズ - TA6C - WA - 42P - リード - ストローク - 対応コントローラ/I/Oタイプ - ケーブル長 - オプション

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	モーター種類	リード	ストローク	対応コントローラ/I/Oタイプ	ケーブル長	オプション
RCP6 コントローラ別置		WA バッテリーレスアップ	42P パルスモーター 42サイズ	12 12mm 6 6mm 3 3mm	45 45mm 320 320mm	RCP6 P3 PCON MSEL	N 無し P 1m S 3m M 5m	下記オプション 価格表参照
RCP6S コントローラ内蔵						RCP6S P5 RCON RSEL	X□□ 長さ指定	
						SE SIOタイプ	R□□ ロボットケーブル	



ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	
	RCP6	RCP6S
45	-	-
70	-	-
95	-	-
120	-	-
170	-	-
220	-	-
270	-	-
320	-	-

オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	4-583	-
ケーブル取出し方向変更(上側)	CJT	4-583	-
ケーブル取出し方向変更(右側)	CJR	4-583	-
ケーブル取出し方向変更(左側)	CJL	4-583	-
ケーブル取出し方向変更(下側)	CJB	4-583	-
原点逆仕様	NM	4-595	-

(注) 型式表記は、オプション欄に「DB」を含めアルファベット順にご記入ください。

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	RCP6-TA6C		RCP6S-TA6C
		P3	P5	SE
標準タイプ	P(1m)	-	-	-
	S(3m)	-	-	-
	M(5m)	-	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-	-
ロボットケーブル	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-	-

(注) 4方向コネクタケーブルを使用される場合、アクチュエータ型式のケーブル長は「N」を指定し、ケーブルを別途手配してください。手配型式は以下となります。
□□□はケーブル長を記入。(例)080=8m 「RB」=ロボットケーブル
P3 : CB-CAN2-MPA□□□(RB)
P5/SE : CB-ADPC2-MPA□□□(RB)
取付け時の注意事項など詳細は1-89ページをご参照ください。

選定上の注意

- ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度をご確認ください。
- 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は1-295ページをご確認ください。
- RCP6S(コントローラ内蔵)のリード3/6は、使用周囲温度によって、デューティ比の制限が必要です。詳細は1-306ページをご確認ください。
- 取付け姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-287ページをご確認ください。
- 張出し負荷長は、動的許容モーメントの範囲内としてください。張出し負荷長については4-56ページの説明をご確認ください。
- テーブルの変位量は、取扱説明書をご確認ください。
- 許容負荷質量は機械的制限によりストロークが長くなると低下します。詳細は「ストローク別許容負荷質量」をご参照ください。
- 静的許容モーメントは、テーブルの上面かつガイドブロック真上(許容モーメントオフセット基準位置)におけるリニアガイドの許容値です。詳細は1-255ページをご確認ください。

メインスペック

項目	内容			項目	内容		
リード	ボールねじリード(mm)	12	6	3	駆動方式	ボールねじ φ10mm 転造C10	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)(高出力有効)	15	20	20	繰返し位置決め精度	±0.01mm
		最大可搬質量(kg)(高出力無効)	15	20	20	ロストモーション	0.1mm以下
	最高速度(mm/s)	800	400	200	ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理	
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	15	8	4	リニアガイド	直動無限循環型
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	静的許容モーメント	Ma: 169N・m Mb: 242N・m Mc: 137N・m
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)(高出力有効)	3	6	12	動的許容モーメント(注2)	Ma: 49.5N・m Mb: 70.7N・m Mc: 40.0N・m
		最大可搬質量(kg)(高出力無効)	3	6	12		使用周囲温度・湿度
	最高速度(mm/s)	680	400	200	保護等級	-	
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	15	8	4	耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
		定格加減速度(G)	0.5	0.5	0.3	海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
押付け	押付け時最大推力(N)	93	185	370	モーター種類	パルスモーター	
	押付け最高速度(mm/s)	20	20	20	エンコーダ種類	バッテリーレスアップリニア	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ			エンコーダパルス数	8192 pulse/rev	
	ブレーキ保持力(kgf)	3	6	12	納期	ホームページ【納期照会】に記載	
ストローク	最小ストローク(mm)	45	45	45	(注2) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-256ページにて走行寿命をご確認ください。		
	最大ストローク(mm)	320	320	320			
	ストロークピッチ(mm)(注1)	50	50	50			

(注1) ストローク45~120の間のみ25mm間隔です。
(注2) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-256ページにて走行寿命をご確認ください。

■テーブルタイプモーメント方向

速度・加速度別可搬質量表 ※出荷時は高出力設定有効です。詳細は1-23ページをご参照ください。

■高出力設定有効(パワーモード) 搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード12	姿勢	水平						垂直					
		速度(mm/s)						速度(mm/s)					
		加速度(G)						加速度(G)					
0	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
80	15	15	12	11	10	3	3	3	3	3	3	3	3
200	15	15	12	11	10	3	3	3	3	3	3	3	3
320	15	15	12	11	10	3	3	3	3	3	3	3	3
440	15	14	11	10	8	3	3	3	3	3	3	3	3
500	13	10	8	6	6	3	3	3	3	3	3	3	3
560	12	9	6	4	3	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5
680	10	7	4	2	1.5	1	1	1	1	1	1	1	1
800	5	2	1										

■高出力設定無効(省エネモード) 搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

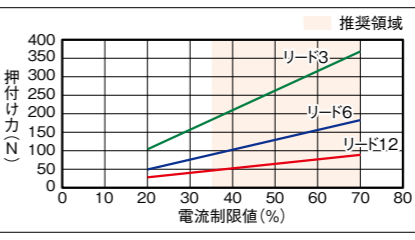
リード12	姿勢	水平			垂直		
		速度(mm/s)			速度(mm/s)		
		加速度(G)			加速度(G)		
0	0.3	0.7	0.3	0.3	0.7	0.3	
80	15	11	3	3	3	3	
200	15	11	3	3	3	3	
320	15	10	2.5	2.5	2.5	2.5	
440	9	5	1	1	1	1	
500	6	3					
560	4	1.5					

ストロークと最高速度

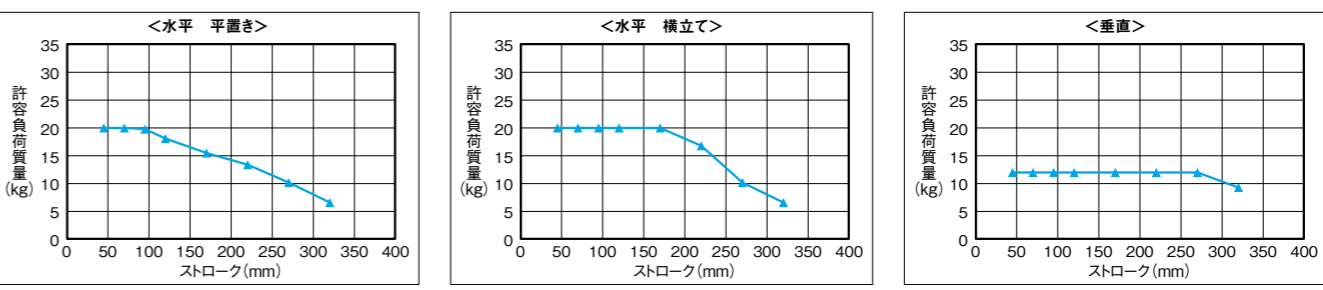
リード (mm)	接続	45~220 (mm)	270 (mm)	320 (mm)
12	高出力有効	800<680>	735<680>	575
	高出力無効	560<440>		
6	高出力有効	400	365	285
	高出力無効	340<280>		
3	高出力有効	200	185	140
	高出力無効	170<140>		

(単位:mm/s)

押付け力と電流制限値の相関図



ストローク別許容負荷質量



(注) 許容負荷質量の算出の条件: 加速度によるモーメントを考慮したガイド走行寿命5,000kmとなる負荷質量(加速度0.5G、速度500m/s)



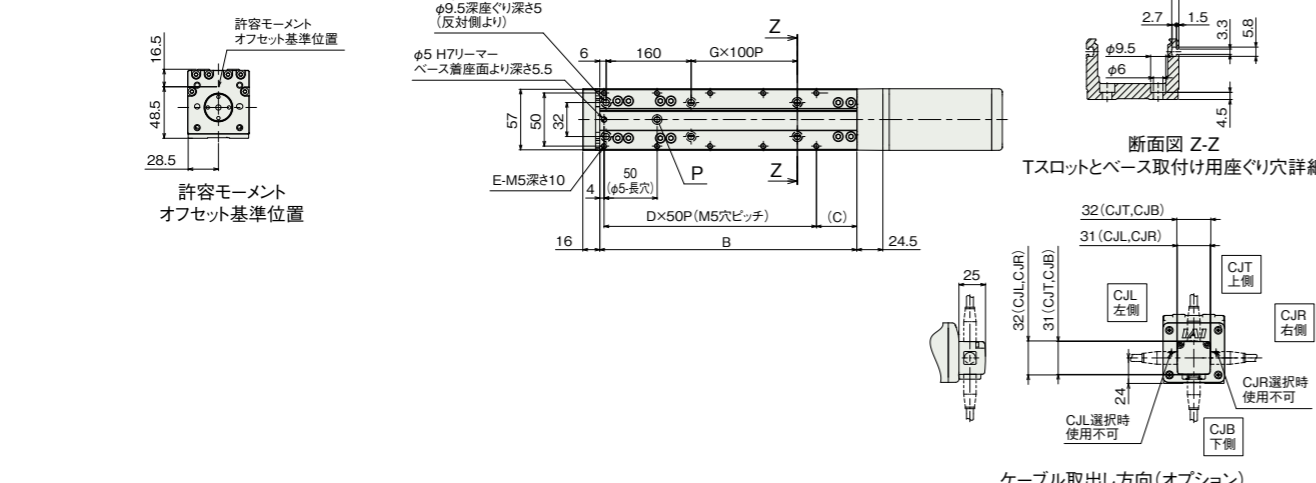
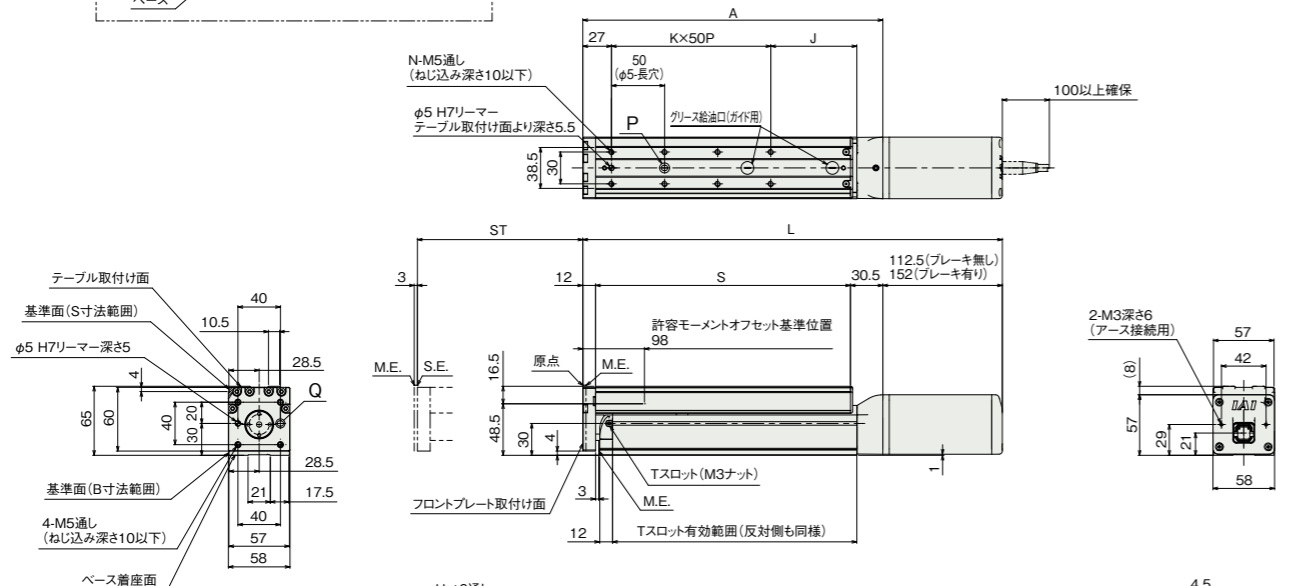
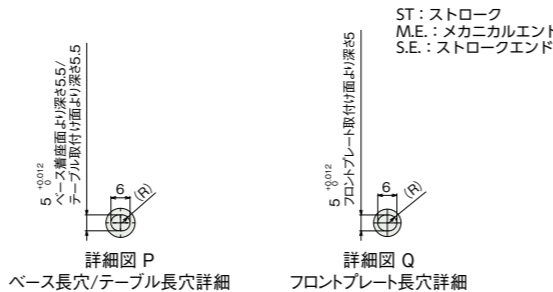
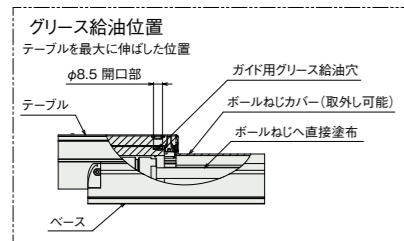
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



■RCP6-TA6C(ダブルブロック仕様)

(注) 原点復帰を行った場合はテーブルがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。



■ストローク別寸法

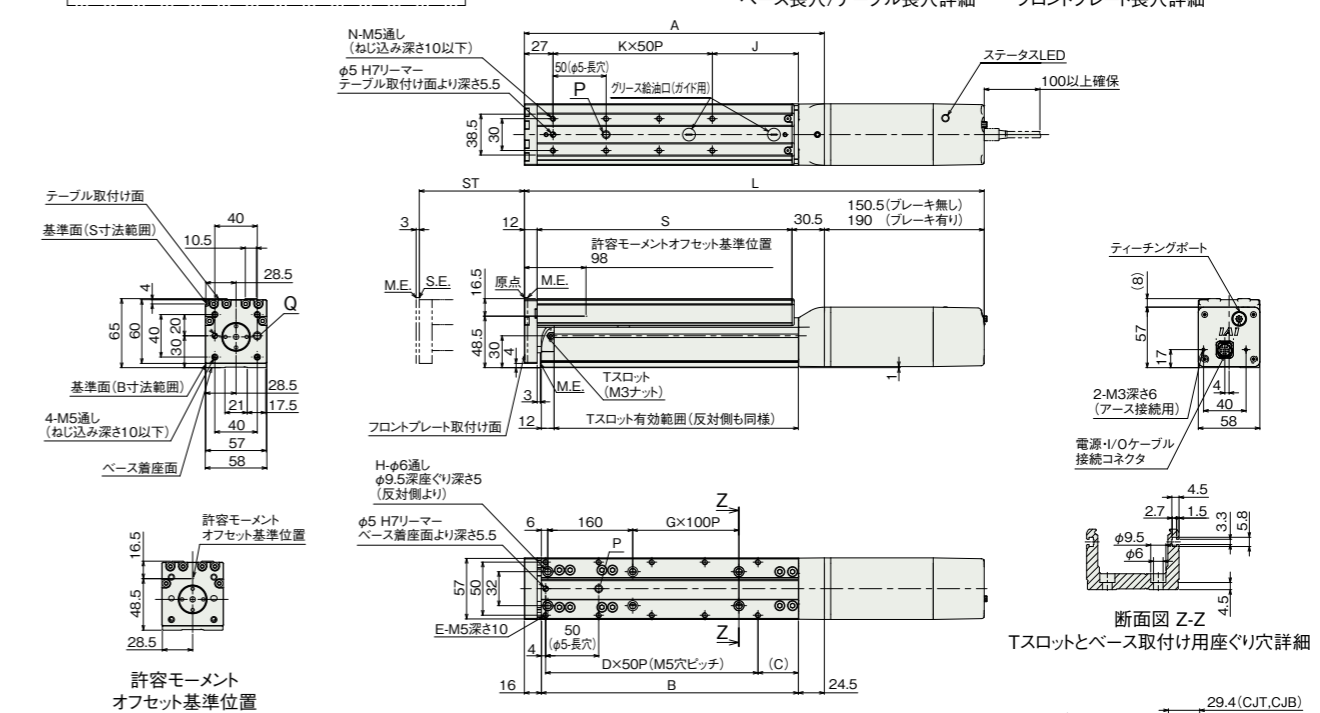
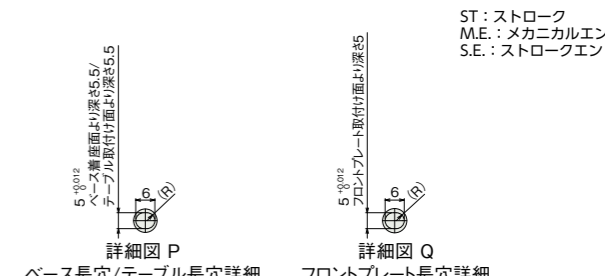
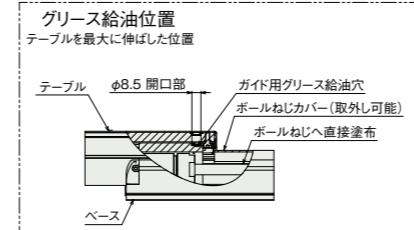
ストローク	45	70	95	120	170	220	270	320	
L	ブレーキ無し	370	395	420	445	495	545	595	645
	ブレーキ有り	409.5	434.5	459.5	484.5	534.5	584.5	634.5	684.5
A	257.5	282.5	307.5	332.5	382.5	432.5	482.5	532.5	
B	217	242	267	292	342	392	442	492	
C	13	38	13	38	38	38	38	38	
D	4	4	5	5	6	7	8	9	
E	10	10	12	12	14	16	18	20	
G	0	0	0	0	1	1	2	2	
H	4	4	4	4	6	6	8	8	
J	56	81	56	81	81	81	81	81	
K	3	3	4	4	5	6	7	8	
N	8	8	10	10	12	14	16	18	
S	215	240	265	290	340	390	440	490	

■ストローク別質量

ストローク	45	70	95	120	170	220	270	320	
質量 (kg)	ブレーキ無し	2.9	3.0	3.2	3.3	3.7	4.0	4.3	4.6
	ブレーキ有り	3.1	3.3	3.4	3.6	3.9	4.2	4.5	4.9

■RCP6-TA6C(ダブルブロック仕様)

(注) 原点復帰を行った場合はテーブルがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 下図はモーター左折返し仕様(ML)です。



■ストローク別寸法

ストローク	45	70	95	120	170	220	270	320	
L	ブレーキ無し	408	433	458	483	533	583	633	683
	ブレーキ有り	447.5	472.5	497.5	522.5	572.5	622.5	672.5	722.5
A	257.5	282.5	307.5	332.5	382.5	432.5	482.5	532.5	
B	217	242	267	292	342	392	442	492	
C	13	38	13	38	38	38	38	38	
D	4	4	5	5	6	7	8	9	
E	10	10	12	12	14	16	18	20	
G	0	0	0	0	1	1	2	2	
H	4	4	4	4	6	6	8	8	
J	56	81	56	81	81	81	81	81	
K	3	3	4	4	5	6	7	8	
N	8	8	10	10	12	14	16	18	
S	215	240	265	290	340	390	440	490	

■ストローク別質量

ストローク	45	70	95	120	170	220	270	320	
質量 (kg)	ブレーキ無し	3.0	3.2	3.3	3.5	3.8	4.1	4.4	4.8
	ブレーキ有り	3.2	3.4	3.6	3.7	4.0	4.4	4.7	5.0

■適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご確認ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	ポジション	パルス列	プログラム	制御方法										最大位置決め点数	標準価格	参照ページ		
							ネットワーク ※選択														
							DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM			
MSEL-PC/PG		4	単相AC 100~230V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	●	●	-	-	30000	-	8-317
PCON-CB/CGB		1	DC24V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-191
PCON-CYB/PLB/POB		1		●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	-	8-217
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-57	
RSEL		8		-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	36000	-	8-103

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、8-15ページをご確認ください。
(注) RCP6Sシリーズの内蔵コントローラは、8-177ページをご確認ください。

