

# RCP6CR-SA4C RCP6SCR-SA4C



■型式項目

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラ/ I/Oタイプ	ケーブル長	オプション
RCP6CR コントローラ別置 RCP6SCR コントローラ内蔵	WA	WA バッテリーレスアプソ	35P パルスモーター 35mmサイズ	16 16mm 10 10mm 5 5mm 2.5 2.5mm	50 500mm 500mm (50mmごと)	RCP6 P3 PCON MSEL P5 RCON RSEL RCP6S SE SIOタイプ	N 無し P 1m S 3m M 5m X 長さ指定 R ロボットケーブル	下記オプション 価格表参照



## ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	RCP6CR	RCP6SCR		RCP6CR	RCP6SCR
50	-	-	300	-	-
100	-	-	350	-	-
150	-	-	400	-	-
200	-	-	450	-	-
250	-	-	500	-	-

## オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	7-395	-
ケーブル取出し方向変更(上側)	CJT	7-395	-
ケーブル取出し方向変更(右側)	CJR	7-395	-
ケーブル取出し方向変更(左側)	CJL	7-395	-
ケーブル取出し方向変更(下側)	CJB	7-395	-
指定グリース塗布仕様	G3/G4	7-397	-
高精度仕様(注1)	HPR	7-397	-
原点逆仕様	NM	7-398	-
吸引用継手取付け位置勝手違い	VR	7-401	-
ダブルスライダ仕様(注2)	W	7-401	-

(注1) リード16の時は選択できません。ダブルスライダ仕様の場合は選択できません。  
(注2) 選択できないリードがあります。(1-293ページ参照)

## ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	RCP6CR-SA4C		RCP6SCR-SA4C
		P3	P5	SE
標準タイプ	P(1m)	-	-	-
	S(3m)	-	-	-
	M(5m)	-	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-	-
	R01(1m) ~ R03(3m) R04(4m) ~ R05(5m)	-	-	-
ロボットケーブル	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m) R11(11m) ~ R15(15m) R16(16m) ~ R20(20m)	-	-	-

(注) 4方向コネクタケーブルを使用される場合、アクチュエータ型式のケーブル長は「N」を指定し、ケーブルを別途手配してください。手配型式は以下となります。  
□□□はケーブル長を記入。(例) 080=8m 「RB」=ロボットケーブル  
P3 : CB-CAN2-MPA□□□(-RB)  
P5/SE : CB-ADPC2-MPA□□□(-RB)  
取付け時の注意事項など詳細は1-89ページをご参照ください。

### 選定上の注意



- ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度をご確認ください。
- 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は1-315ページをご参照ください。
- 取付け姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-307ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向150mm以下です。張出し負荷長については7-72ページの説明をご確認ください。

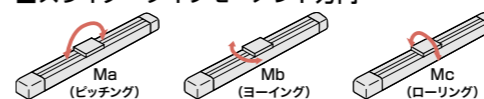
## メインスペック

項目	内容	16				10				5				2.5					
		速度	加速度	可搬質量	最高速度	速度	加速度	可搬質量	最高速度	速度	加速度	可搬質量	最高速度	速度	加速度	可搬質量	最高速度		
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)(高出力有効)	7	12	14	18	4	10	12	12	1	3	5.5	12	1	2.25	4.5	9	
	速度/加速度	最低速度(mm/s)	1260	785	390	195	40	13	7	4	40	13	7	4	40	13	7	4	
		定格加速度(G)	0.3	0.5	1	1	0.3	0.5	1	1	0.3	0.5	1	1	0.3	0.5	1	1	
		最高加速度(G)	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
		最高加減速度(G)	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)(高出力有効)	1.5	3	5.5	12	1	2.25	4.5	9	1.5	3	5.5	12	1	2.25	4.5	9	
	速度/加速度	最低速度(mm/s)	1260	785	390	195	40	13	7	4	40	13	7	4	40	13	7	4	
		定格加速度(G)	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	
		最高加速度(G)	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	
		最高加減速度(G)	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	
押付け	押付け時最大推力(N)	48	77	155	310	40	20	20	20	40	20	20	20	40	20	20	20		
グリーンルーム仕様	パキューム量(NL/min)	60	40	20	10	60	40	20	10	60	40	20	10	60	40	20	10		
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ																	
	ブレーキ保持力(kgf)	1.5	3	5.5	12	1.5	3	5.5	12	1.5	3	5.5	12	1.5	3	5.5	12		
ストローク	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	50	50	50	50	50	50	50	50	50	50	50	50		
	最大ストローク(mm)	500	500	500	500	500	500	500	500	500	500	500	500	500	500	500	500		
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	50	50	50	50	50	50	50	50	50	50	50	50		

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ8mm 転造C10
繰返し位置決め精度(注3)	±0.01mm 【±0.005mm】
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質:アルミ、白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 13.0 N·m
	Mb: 18.6 N·m
	Mc: 25.3 N·m
動的許容モーメント(注4)	Ma: 5.0 N·m
	Mb: 7.1 N·m
	Mc: 9.7 N·m
クリーン度	クラス10(0.1μm, Fed.Std.209D)、クラス2.5相当(ISO 14644-1規格)
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s <sup>2</sup>
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター
エンコーダ種類	バッテリーレスアプソリユート
エンコーダパルス数	8192 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注3) 【 】内は高精度仕様(リード2.5、5、10)の場合です。  
(注4) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-276ページにて走行寿命をご確認ください。

## スライダタイプモーメント方向



速度・加速度別可搬質量表 ※出荷時は高出力設定有効です。詳細は1-23ページをご参照ください。

■高出力設定有効(パワーモード) 搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

### リード16

姿勢	水平						垂直						
	加速度(G)						加速度(G)						
速度(mm/s)	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	7	7	5	5	4.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5
140	7	7	5	5	4.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5
280	7	7	5	5	4.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5
420	7	7	5	5	4.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5
560	7	7	5	5	4.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5
700	6	6	5	4.5	4	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5
840	6	4	4	3.5	3	1	1	1	1	1	1	1	1
980	4	4	3	2.5	2	1	1	1	1	1	1	1	1
1120	2.5	2.5	2	1.5	1	0.75	0.75	0.75	0.75	0.75	0.75	0.75	0.75
1260	2.5	2.5	2	1.5	1	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5

### リード10

姿勢	水平						垂直						
	加速度(G)						加速度(G)						
速度(mm/s)	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	12	12	12	10	9	3	3	3	3	3	3	3	3
85	12	12	12	10	9	3	3	3	3	3	3	3	3
175	12	12	12	10	9	3	3	3	3	3	3	3	3
260	12	12	12	10	9	3	3	3	3	3	3	3	3
350	12	12	12	10	9	3	3	3	3	3	3	3	3
435	12	12	12	10	8	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5
525	12	12	10	8	7	2.25	2.25	2.25	2.25	2.25	2.25	2.25	2.25
610	12	10	8	6	5	2.25	2.25	2.25	2.25	2.25	2.25	2.25	2.25
700	8	6	4	3	2	1.75	1.75	1.75	1.75	1.75	1.75	1.75	1.75
785	7	4	3	3	1.5	1.25	1.25	1.25	1.25	1.25	1.25	1.25	1.25

### リード5

姿勢	水平						垂直						
	加速度(G)						加速度(G)						
速度(mm/s)	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	14	14	14	14	14	5.5	5.5	5.5	5.5	5.5	5.5	5.5	5.5
40	14	14	14	14	14	5.5	5.5	5.5	5.5	5.5	5.5	5.5	5.5
85	14	14	14	14	14	5.5	5.5	5.5	5.5	5.5	5.5	5.5	5.5
130	14	14	14	14	14	5.5	5.5	5.5	5.5	5.5	5.5	5.5	5.5
175	14	14	14	14	14	5.5	5.5	5.5	5.5	5.5	5.5	5.5	5.5
215	14	14	14	14	14	5.5	5.5	5.5	5.5	5.5	5.5	5.5	5.5
260	14	14	14	14	13	5.5	5.5	5.5	5.5	5.5	5.5	5.5	5.5
305	14	14	14	14	12	5	5	5	5	5	5	5	5
350	14	12	12	12	10	4.5	4.5	4.5	4.5	4.5	4.5	4.5	4.5
390	14	10	10	10	10	4	4	4	4	4	4	4	4

### リード2.5

姿勢	水平						垂直						
	加速度(G)						加速度(G)						
速度(mm/s)	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	18	18	18	18	18	12	12	12	12	12	12	12	12
20	18	18	18	18	18	12	12	12	12	12	12	12	12
40	18	18	18	18	18	12	12	12	12	12	12	12	12
65	18	18	18	18	18	12	12	12	12	12	12	12	12
85	18	18	18	18	18	12	12	12	12	12	12	12	12
105	18	18	18	18	18	12							

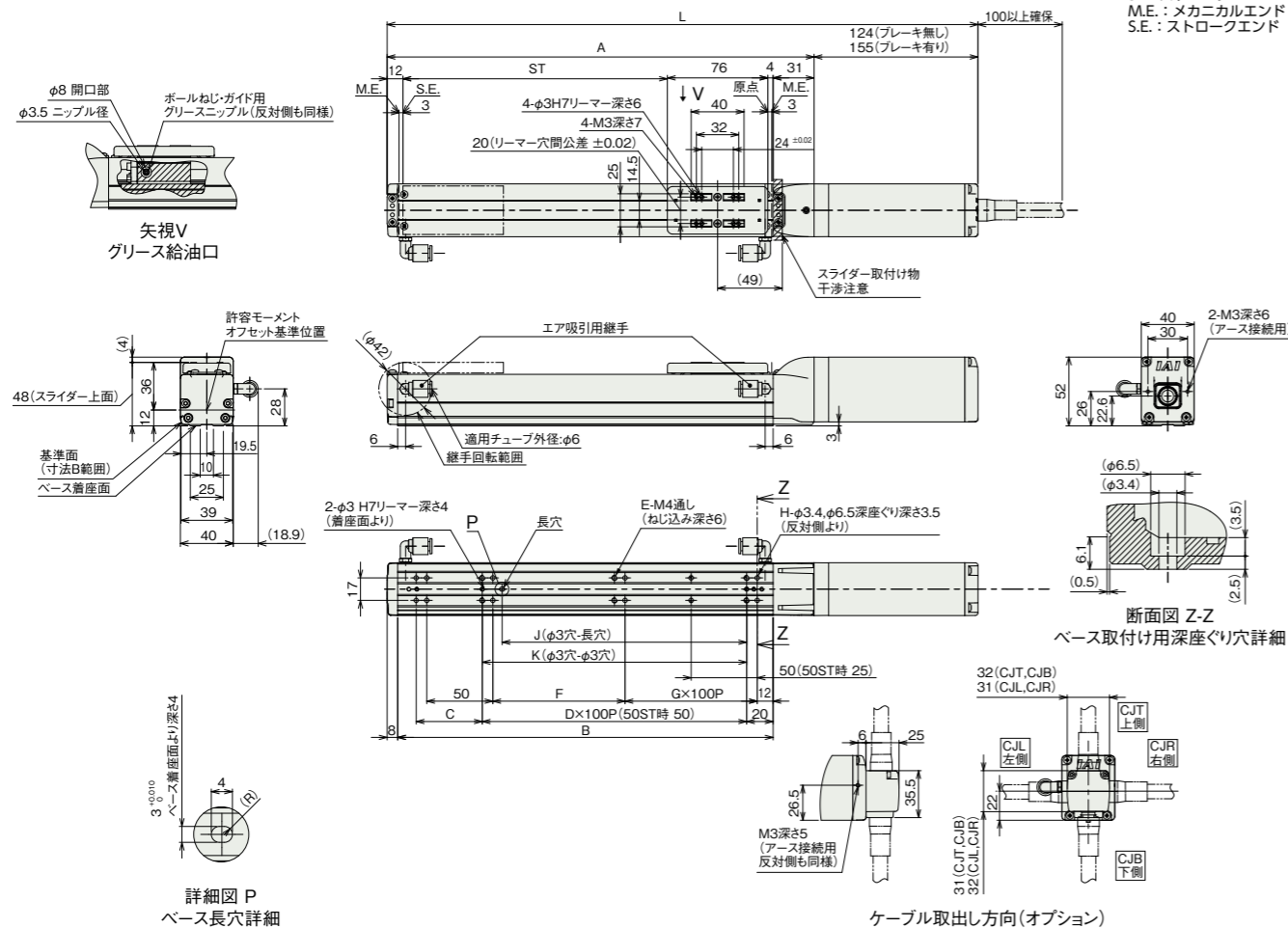
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。  
www.iai-robot.co.jp



■RCP6CR-SA4C

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。  
(注) 取付けボルト長にご注意ください。ベース裏面の取付けねじを使用する場合、ボルトが長いと内部部品に干渉し、摺動異常や部品破損の可能性があります。



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	
L	ブレーキ無し	297	347	397	447	497	547	597	647	697	747
	ブレーキ有り	328	378	428	478	528	578	628	678	728	778
A	173	223	273	323	373	423	473	523	573	623	
B	134	184	234	284	334	384	434	484	534	584	
C	50	50	100	50	100	50	100	50	100	50	
D	-	1	1	2	2	3	3	4	4	5	
E	6	6	6	8	8	10	10	12	12	14	
F	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	
G	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4	
H	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	
J	35	85	85	185	185	285	285	385	385	485	
K	50	100	100	200	200	300	300	400	400	500	

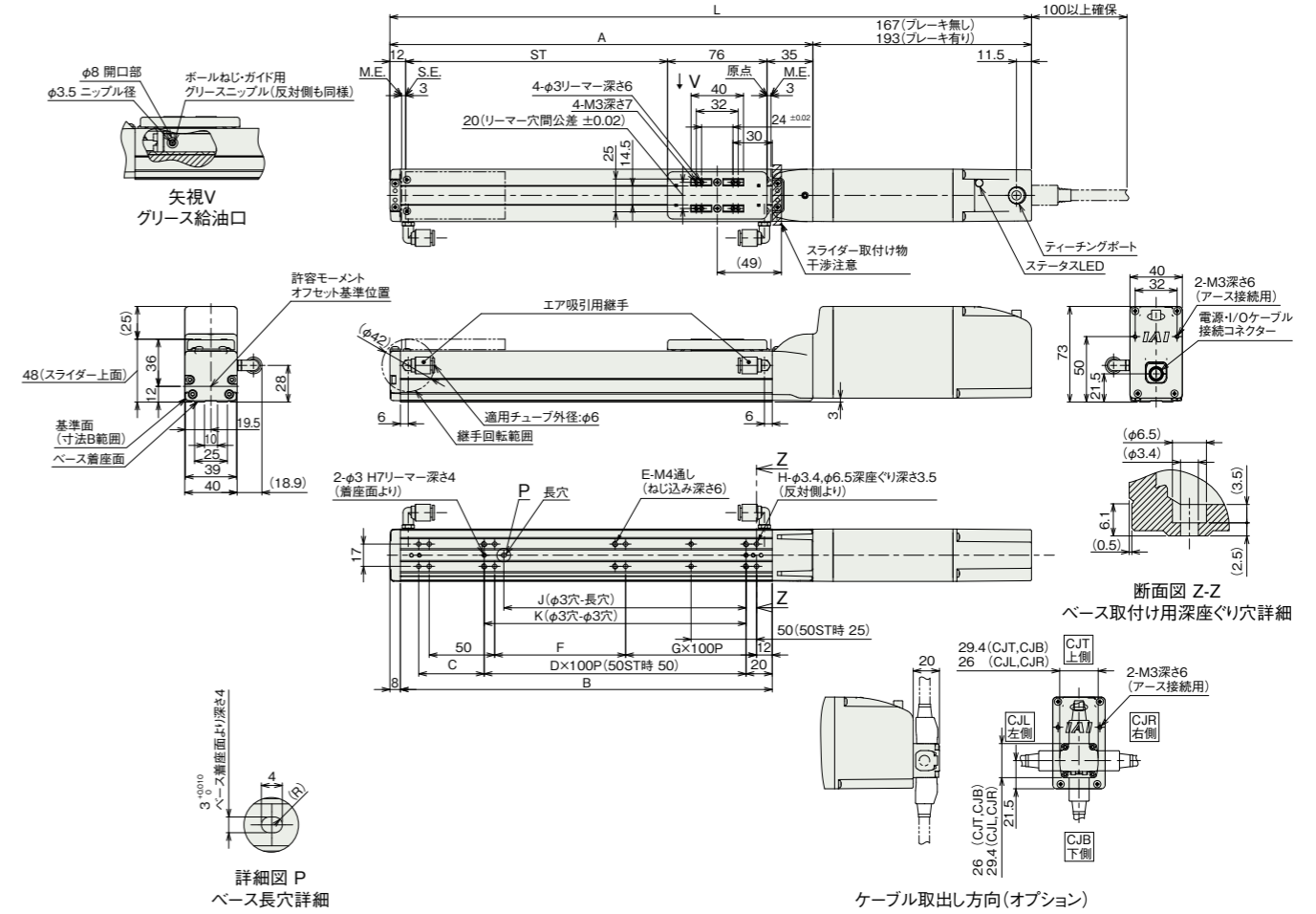
■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
質量 (kg)	ブレーキ無し	1.1	1.2	1.3	1.4	1.5	1.6	1.7	1.8	1.9
	ブレーキ有り	1.3	1.4	1.5	1.6	1.7	1.8	1.9	2	2.1

■RCP6SCR-SA4C

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。  
(注) 取付けボルト長にご注意ください。ベース裏面の取付けねじを使用する場合、ボルトが長いと内部部品に干渉し、摺動異常や部品破損の可能性があります。

ST: ストローク  
M.E.: メカニカルエンド  
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
L	ブレーキ無し	340	390	440	490	540	590	640	690	740
	ブレーキ有り	366	416	466	516	566	616	666	716	766
A	173	223	273	323	373	423	473	523	573	623
B	134	184	234	284	334	384	434	484	534	584
C	50	50	100	50	100	50	100	50	100	50
D	-	1	1	2	2	3	3	4	4	5
E	6	6	6	8	8	10	10	12	12	14
F	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100
G	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4
H	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16
J	35	85	85	185	185	285	285	385	385	485
K	50	100	100	200	200	300	300	400	400	500

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
質量 (kg)	ブレーキ無し	1.3	1.4	1.5	1.6	1.7	1.8	1.9	2	2.1
	ブレーキ有り	1.5	1.6	1.6	1.7	1.8	1.9	2	2.1	2.3

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご確認ください。

名称	外形	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ			
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択								ECM								
MSEL-PC/PG		4	単相AC 100~230V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	30000	-	8-317
PCON-CB/CGB		1	DC24V	※選択	※選択	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-195
PCON-CYB/PLB/POB		1		※選択	※選択	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	-	8-221
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)		-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジショナーデータなし)	-	8-57
RSEL		8	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	36000	-	8-105

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-15ページをご確認ください。  
(注) RCP6Sシリーズの内蔵コントローラーは、8-181ページをご確認ください。